



บทที่ 3

วิธีดำเนินการศึกษาค้นคว้า

กำหนดให้ $\{(y_j, x_{j1}, x_{j2}, \dots, x_{jk}), j=1, 2, \dots, n\}$ เป็นเซตของข้อมูลที่รวบรวมได้ทั้งหมดทุก ชุด

เมื่อ $x_{j1}, x_{j2}, \dots, x_{jk}$ เป็นค่าของตัวแปรอิสระชุดหนึ่งที่ถูกกำหนดขึ้นโดยไม่มี ความคลาดเคลื่อนแต่อย่างใด

y_j เป็นค่าของตัวแปรตามซึ่งขึ้นอยู่กับค่าของตัวแปรอิสระ $x_{j1}, x_{j2}, \dots, x_{jk}$ ที่ถูกกำหนดค่าขึ้น

จากความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรดังกล่าวสามารถเขียนตัวแบบทั่วไปของการถดถอยได้ ดังนี้

$$y_j = \sum_{i=1}^k \beta_i x_{ji} + e_j, \quad j=1, 2, \dots, n$$

หรือเขียนในรูปเวกเตอร์ได้เป็น

$$Y = XB + \epsilon$$

$$Y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \dots \\ y_n \end{bmatrix} \quad X = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} \dots & x_{1k} \\ x_{21} & x_{22} \dots & x_{2k} \\ \dots & \dots & \dots \\ x_{n1} & x_{n2} \dots & x_{nk} \end{bmatrix}$$

$$\beta = \begin{bmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \dots \\ \beta_k \end{bmatrix} \quad \epsilon = \begin{bmatrix} \epsilon_1 \\ \epsilon_2 \\ \dots \\ \epsilon_n \end{bmatrix}$$

โดย β เป็นเวกเตอร์ของพารามิเตอร์สัมประสิทธิ์การถดถอย

และ ϵ เป็นเวกเตอร์ของความคลาดเคลื่อน ซึ่งมีค่าเฉลี่ยเป็นเวกเตอร์ศูนย์

ค่าแปรปรวนเป็น $\sigma^2 I$ และมีการแจกแจงเป็นแบบปกติโดย e_i แต่ละตัวเป็นอิสระต่อกัน นั่นคือ

$$\epsilon \sim \text{NID}(0, \sigma^2 I)$$

และกำหนดให้ X เป็น $n \times k$ แมทริกซ์ที่มี rank เท่ากับ k เมื่อ $k < n$ นั่นคือตัวแบบการถดถอยดังกล่าวข้างต้นอาจเรียกได้ว่าเป็น general - linear - hypothesis model of full rank

ในการประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอย (β) สำหรับกรณีที่มีการทดสอบสมมติฐานเกี่ยวกับค่า β ซึ่งเขียนได้เป็น $H\beta = h$ นั้นโดยการใช้ข้อมูลขนาด n ทดสอบสมมติฐานและประมาณค่า β เมื่อพิจารณาการประมาณค่า Y จะมีค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองเกิดขึ้นคือ

$M(\theta, \lambda) = \sigma^2 \{k - m + m r(\theta, \lambda) + 2\theta(1 - 2r(\theta, \lambda)) + S(\theta, \lambda)\}$ ดังแสดงวิธีการคำนวณในหัวข้อ 2.5

ในการศึกษาค้นคว้าครั้งนี้ขนาดตัวอย่างจะถูกแบ่งออกเป็นสองส่วน โดยมีข้อจำกัดว่าข้อมูลทั้งสองส่วนนั้นมีขนาดเท่ากันเป็นอิสระต่อกันและมีค่าของตัวแปรอิสระชุดเดียวกัน

ให้ T เป็นขนาดของข้อมูลในแต่ละชุด T จะมีค่าเท่ากับ $\frac{n}{2}$ นั่นคือ

$$X = \begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \end{bmatrix} \quad \text{เมื่อ } X_1 \text{ และ } X_2 \text{ เป็น } TXk \text{ แมทริกซ์โดย } X_1 = X_2$$

$$Y = \begin{bmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{bmatrix} \quad \text{เมื่อ } Y_1 \text{ และ } Y_2 \text{ เป็น } TX1 \text{ เวกเตอร์}$$

โดยจะใช้ข้อมูล X_1, Y_1 ในการทดสอบสมมติฐาน $H\beta = h$ และใช้ X_2, Y_2 ในการประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอย β

3.1 การทดสอบสมมติฐาน $H_0 = h$ โดยใช้ข้อมูล X_1 และ Y_1

จาก $H_0: H\beta = h$

ตัวสถิติที่ใช้ในการทดสอบคือ U_1 โดย

$$u_1 = \frac{SSE(\hat{\beta}_1) - SSE(b_1)}{m} \div \frac{SSE(b_1)}{T-k} \quad (3.1.1)$$

เมื่อ b_1 เป็นตัวประมาณกำลังสองน้อยที่สุดแบบไม่มีข้อจำกัด ซึ่งมีค่าเท่ากับ $(X_1' X_1)^{-1} X_1' Y_1 = L^{-1} X_1' Y_1$ (3.1.2)

และ $\hat{\beta}_1$ เป็นตัวประมาณกำลังสองน้อยที่สุดแบบมีข้อจำกัด ซึ่งมีค่าเท่ากับ $b_1 - L^{-1} H' [HL^{-1} H']^{-1} [Hb_1 - h]$ (3.1.3)

กำหนดให้ $Q_1 = SSE(\hat{\beta}_1) - SSE(b_1)$

ในทำนองเดียวกับการคำนวณในหัวข้อ 2.2 จะได้

$$Q_1 = (Hb_1 - h)' [HL^{-1} H']^{-1} (Hb_1 - h) \quad (3.1.4)$$

$$\begin{aligned} \text{และ } SSE(b_1) &= (Y_1 - X_1 b_1)' (Y_1 - X_1 b_1) \\ &= Y_1' [I - X_1 L^{-1} X_1'] Y_1 \end{aligned} \quad (3.1.5)$$

แทนค่าใน (3.1.1) จะได้ $u_1 = \frac{Q_1}{m \hat{\sigma}_1^2}$ โดย $\hat{\sigma}_1^2 = \frac{SSE(b_1)}{T-k}$

ตัวสถิติ u_1 จะมีการกระจายแบบ Non-Central F ที่มีพารามิเตอร์เป็น $m, T-k$ และ non-centrality parameter θ_1 ซึ่งมีค่าเท่ากับ

$$\frac{(H\beta - h)' [HL^{-1} H']^{-1} (H\beta - h)}{2\sigma^2} \quad (3.1.6)$$

นั่นคือ $u_1 \sim F'(m, T-k, \theta_1)$

พิจารณาภายใต้สมมติฐานเป็นจริง $H\beta = h$ u_1 จะมีการกระจายแบบ Central-F ที่มีองศาแห่งความเป็นอิสระ m และ $T-k$

ผลของการทดสอบสมมติฐาน จะยอมรับ $H_0: H\beta = h$ ถ้า $u_1 > \lambda_1$ และจะปฏิเสธสมมติฐานนั้นถ้า $u_1 < \lambda_1$ โดย λ_1 เป็นค่าวิกฤติของการทดสอบที่ได้จากตารางการแจกแจงแบบ F ด้วยองศาแห่งความเป็นอิสระ m และ $(n-k)$ ที่ระดับนัยสำคัญ α ที่กำหนดขึ้น

3.2 การประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอย β โดยใช้ข้อมูล X_2 และ Y_2

จากการใช้ข้อมูล X_1 และ Y_1 ทดสอบสมมติฐานเกี่ยวกับค่าสัมประสิทธิ์การถดถอย ผลที่ได้จากการทดสอบสมมติฐานดังกล่าวทำให้สามารถตัดสินใจได้ว่าจะใช้ตัวประมาณกำลังสองน้อยที่สุดแบบไม่มีข้อจำกัด (b) หรือตัวประมาณแบบมีข้อจำกัด ($\hat{\beta}$); เป็นตัวประมาณที่แท้จริงของสัมประสิทธิ์การถดถอย β กล่าวคือ

$$\beta^* = \begin{cases} b & \text{เมื่อปฏิเสธ } H_0: H\beta = h \text{ หรือ } u_1 > \lambda_1 \\ \hat{\beta} & \text{เมื่อยอมรับ } H_0: H\beta = h \text{ หรือ } u_1 < \lambda_1 \end{cases}$$

โดยใช้ข้อมูล X_2 และ Y_2 จะได้ค่าประมาณดังนี้

$$b_2 = (X_2' X_2)^{-1} X_2' Y_2 = Z^{-1} X_2' Y_2 \quad (3.2.1)$$

$$\text{และ } \hat{\beta}_2 = b_2 - Z^{-1} H' [HZ^{-1}H']^{-1} (Hb_2 - h) \quad (3.2.2)$$

ในที่นี้จะศึกษาการประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอยโดยพิจารณาจากการประมาณค่า Y แทน ทั้งนี้เพื่อให้การคำนวณสูตรต่าง ๆ ทำได้สะดวกขึ้น

กำหนดให้ Y^* เป็นค่าประมาณของ Y ซึ่งเขียนได้ดังนี้

$$Y^* = X_2 \beta^* = \begin{cases} X_2 b_2 & \text{ถ้า } u_1 > \lambda_1 \\ X_2 \hat{\beta}_2 & \text{ถ้า } u_1 < \lambda_1 \end{cases}$$

3.3 การคำนวณค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ Y^* ที่เกิดขึ้นจากการศึกษาครั้งนี้

กำหนดให้ $W_1 = \{u_1, u_1 > \lambda_1\}$

และ W_0 เป็น Complement ของเซต W_1 นั่นคือ $W_0 = \{u_1, u_1 < \lambda_1\}$

ค่าความน่าจะเป็นของเซต W_1 คือ $P(W_1)$ จะมีค่าดังนี้

$$\begin{aligned} P(W_1) &= \int_{u_1 \geq \lambda_1} f_{u_1}(u_1; m, T-k, \theta_1) du_1 \\ &= P\{F(m, T-k; \theta_1) \geq \lambda_1\} \end{aligned} \quad (3.3.1)$$

ซึ่งก็คือความน่าจะเป็นในการปฏิเสธสมมติฐาน $H_0 = h$ นั้นเอง

เมื่อ $f_{u_1}(u_1; m, T-k, \theta_1)$ เป็น density function ของ central F ที่มีองศาแห่งความเป็นอิสระ m และ $T-k$ และมีค่า non-centrality parameter θ_1 ดังกำหนดไว้ใน (3.1.6)

ค่าเฉลี่ยของความคลาดเคลื่อนกำลังสองที่เกิดจากการประมาณ Y ด้วย Y^* นั้นสามารถเขียนได้เป็น $E(X_2\beta^* - X_2\beta)(X_2\beta^* - X_2\beta)'$ ในที่นี้จะพิจารณาจาก trace ของค่าเฉลี่ยดังกล่าวโดยใช้สัญลักษณ์เป็น $M_1(\theta_1, \lambda_1)$ ซึ่งอาจเรียกได้ว่าเป็นค่ากำลังสองของความเสี่ยง (Quadratic risk function) ของ Y^* นั่นคือ

$$M_1(\theta_1, \lambda_1) = E(X_2\beta^* - X_2\beta)(X_2\beta^* - X_2\beta)' \quad (3.3.2)$$

พิจารณา $E(Y^*)$ สามารถเขียนได้เป็น

$$\begin{aligned} E(Y^*) &= E(X_2\hat{\beta}^*/W_0) P(W_0) + E(X_2\hat{\beta}^*/W_1) P(W_1) \\ &= E(X_2\hat{\beta}_2/W_0) P(W_0) + E(X_2b_2/W_1) P(W_1) \end{aligned}$$

แต่ค่า u_1 ในเซต W_0 และ W_1 นั้นคำนวณโดยใช้ข้อมูลจากตัวอย่างชุดแรกซึ่งเป็นอิสระกับข้อมูลจากตัวอย่างชุดที่สองซึ่งใช้ในการประมาณค่า β

ดังนั้น b_2 และ $\hat{\beta}_2$ จึงเป็นอิสระกับ u_1 นั่นคือ

$$E(Y^*) = E(X_2\hat{\beta}_2) P(W_0) + E(X_2b_2) P(W_1)$$

ดังนั้นจะสามารถเขียน $M_1(\theta_1, \lambda_1)$ ได้เป็น

$$\begin{aligned}
M_1(\theta_1, \lambda_1) &= E(X_2\beta^* - X_2\hat{\beta})(X_2\beta^* - X_2\hat{\beta}) \\
&= E[(X_2\hat{\beta}_2 - X_2\beta)(X_2\hat{\beta}_2 - X_2\beta)/W_0] P(W_0) \\
&\quad + E[(X_2b - X_2\beta)(X_2b - X_2\beta)/W_1] P(W_1) \\
&= E[(\hat{\beta}_2 - \beta)' Z(\hat{\beta}_2 - \beta)] P(W_0) \\
&\quad + E[(b_2 - \beta)' Z(b_2 - \beta)] P(W_1)
\end{aligned}$$

จากการแทนค่า $\hat{\beta}_2$ ดังแสดงใน (3.2.2) จะได้ค่า

$$\begin{aligned}
&= E[(b_2 - \beta - Z^{-1} H' [HZ^{-1} H']^{-1} (Hb_2 - h)]' Z \\
&\quad (b_2 - \beta - Z^{-1} H' [HZ^{-1} H']^{-1} (Hb_2 - h)) P(W_0) \\
&\quad + E[(b_2 - \beta)' Z(b_2 - \beta)] P(W_1) \quad (3.3.3)
\end{aligned}$$

จากการกระจายเทอมแรกออกมา จะต้องคำนวณหา expected value ของเทอม

ต่อไปนี้คือ

- (i) $(b_2 - \beta)' Z(b_2 - \beta)$
- (ii) $-[Hb_2 - h]' [HZ^{-1} H']^{-1} HZ^{-1} Z(b_2 - \beta)$
- (iii) $-(b_2 - \beta)' ZZ^{-1} H' [HZ^{-1} H']^{-1} [Hb_2 - h]$
- (iv) $[Hb_2 - h]' [HZ^{-1} H']^{-1} HZ^{-1} ZZ^{-1} H' [HZ^{-1} H']^{-1} [Hb_2 - h]$

จาก (iv) เขียนได้เป็น $[Hb_2 - h]' (HZ^{-1} H')^{-1} [Hb_2 - h]$ กำหนดให้เป็นค่าของ Q_2

$$\text{พิจารณา } H(b_2 - \beta) = (Hb_2 - h) - (H\beta - h)$$

$$\begin{aligned}
\text{ดังนั้น (ii) จะเขียนได้เป็น } & - [Hb_2 - h]' [HZ^{-1} H']^{-1} [(Hb_2 - h) - (H\beta - h)] \\
& = - Q_2 + [Hb_2 - h]' [HZ^{-1} H']^{-1} [H\beta - h]
\end{aligned}$$

และจะเห็นว่า (iii) เป็นค่า transpose ของ (ii) แทนค่าใน (3.3.3) จะได้

$$\begin{aligned}
M_1(\theta_1, \lambda_1) &= E[(b_2 - \beta)' Z (b_2 - \beta)] (P(W_0) + P(W_1)) \\
&+ E[-Q_2 + (Hb_2 - h)' [HZ^{-1}H']^{-1} (H\beta - h)] P(W_0) \\
&+ E[-Q_2' + (H\beta - h)' [HZ^{-1}H']^{-1} (Hb_2 - h)] P(W_0) \\
&+ E[Q_2] P(W_0) \quad (3.3.4)
\end{aligned}$$

จากคุณสมบัติของตัวประมาณกำลังสองน้อยที่สุด b_2 จะได้ $b_2 \sim N(\beta, Z^{-1}\sigma^2)$ และ $Z = X_2' X_2$ เป็นเมทริกซ์ขนาด $k \times k$ ซึ่งมี rank เท่ากับ k

$$\text{ดังนั้น } E[(b_2 - \beta)' Z (b_2 - \beta)] = k\sigma^2$$

$$\text{และจาก } Q_2 = (Hb_2 - h)' [HZ^{-1}H']^{-1} (Hb_2 - h) \text{ จะได้ว่า } Q_2' = Q_2$$

แทนค่าใน (3.3.4) จะได้

$$\begin{aligned}
M_1(\theta_1, \lambda_1) &= k\sigma^2 + E[(Hb_2 - h)' (HZ^{-1}H')^{-1} (H\beta - h)] P(W_0) \\
&+ E[(H\beta - h)' (HZ^{-1}H')^{-1} (Hb_2 - h)] P(W_0) - E(Q_2) P(W_0) \quad (3.3.5)
\end{aligned}$$

คำนวณหา $E(Q_2)$

จากทฤษฎีบทที่ว่าเมื่อ $Y \sim N(\mu, \nu)$ แล้วจะได้ว่า $Y'BY$ จะมีการแจกแจงเป็นแบบ $\chi^2(k, \lambda)$ โดย $\lambda = \frac{1}{2}\mu' B \mu$ และ k เป็นค่า rank ของ B ซึ่งต้องให้ BV เป็น idempotent matrix (Graybill 1961, หน้า 84)

$$\text{ในที่นี้จะได้ว่า จาก } b_2 \sim N(\beta, Z^{-1}\sigma^2)$$

$$(Hb_2 - h) \sim N(H\beta - h, HZ^{-1}H'\sigma^2)$$

และจาก H เป็น $m \times k$ เมทริกซ์ที่มี rank เท่ากับ m Z เป็น $k \times k$ เมทริกซ์ที่มี rank เท่ากับ k ดังนั้นจะได้ว่า $HZ^{-1}H'$ จะเป็น $m \times m$ เมทริกซ์ที่มี rank เท่ากับ m

$$\text{ดังนั้น } \frac{Q_2}{\sigma^2} = \frac{(Hb_2 - h)' [HZ^{-1}H']^{-1} (Hb_2 - h)}{\sigma^2} \sim \chi^2(m, \theta_2) \quad (3.3.6)$$

โดย non-centrality parameter θ_2 จะมีค่าเท่ากับ $\frac{1}{2b^2} (H\beta-h)'$
 $(HZ^{-1}H')^{-1} (H\beta-h)$

กำหนดให้ $q_2 = \frac{\theta_2}{2}$

ดังนั้น $E(q_2) = \int_0^{\infty} q_2 f(q_2; m, \theta_2) dq_2$ (3.3.8)

โดย $f(q_2; m, \theta_2)$ เป็น density function ของ non-central
 Chi-Square ที่มีองศาแห่งความเป็นอิสระ m และ non-centrality parameter θ_2

$$f(q_2; m, \theta_2) = e^{-\theta_2} \sum_{i=0}^{\infty} \frac{\theta_2^i}{i!} \frac{e^{-q_2/2} q_2^{i + \frac{m}{2} - 1}}{2^{i + \frac{m}{2}} \Gamma(i + \frac{m}{2})}$$

เมื่อ $\Gamma(i + \frac{m}{2})$ เป็นฟังก์ชันแกมมา

พิจารณา $q_2 f(q_2; m, \theta_2) = e^{-\theta_2} \sum_{i=0}^{\infty} \frac{\theta_2^i e^{-q_2/2} q_2^{i + \frac{m+2}{2} - 1}}{i! 2^{i + \frac{m+2}{2}} \Gamma(i + \frac{m+2}{2})}$

เมื่อ $\Gamma(n+1) = n \Gamma(n)$ ดังนั้นจะได้

$$= 2e^{-\theta_2} \sum_{i=0}^{\infty} \frac{\theta_2^i e^{-q_2/2} q_2^{i + \frac{m+2}{2} - 1}}{i! 2^{i + \frac{m+2}{2}} \Gamma(i + \frac{m+2}{2})} + me^{-\theta_2} \sum_{i=0}^{\infty} \frac{\theta_2^i e^{-q_2/2} q_2^{i + \frac{m+2}{2} - 1}}{i! 2^{i + \frac{m+2}{2}} \Gamma(i + \frac{m+2}{2})}$$

$$\begin{aligned}
& \text{ให้ } j = i-1 \\
& = 2\theta_2 e^{-\theta_2} \sum_{j=0}^{\infty} \frac{\theta_2^j e^{-q_2/2} q_2^{j + \frac{m+4}{2} - 1}}{j! 2^{\frac{j + \frac{m+4}{2}}{2}} \Gamma(j + \frac{m+4}{2})} \\
& \quad + m e^{-\theta_2} \sum_{i=0}^{\infty} \frac{\theta_2^i e^{-q_2/2} q_2^{i + \frac{m+2}{2} - 1}}{i! 2^{\frac{i + \frac{m+2}{2}}{2}} \Gamma(i + \frac{m+2}{2})} \\
& = 2\theta_2 f(q_2; m+4, \theta_2) + m f(q_2; m+2, \theta_2) \quad (3.3.9)
\end{aligned}$$

แทนค่าใน (3.3.8) จะได้

$$\begin{aligned}
E(q_2) &= \int_0^{\infty} (2\theta_2 f(q_2; m+4, \theta_2) + m f(q_2; m+2, \theta_2)) dq_2 \\
&= 2\theta_2 \int_0^{\infty} f(q_2; m+4, \theta_2) dq_2 + m \int_0^{\infty} f(q_2; m+2, \theta_2) dq_2 \\
&= 2\theta_2 + m
\end{aligned}$$

นั่นคือ $E(q_2) = \sigma^2 (m+2\theta_2)$ (3.3.10)

พิจารณาค่าของ non-centrality parameter θ_2 ใน (3.3.7) และ θ_1 ใน (3.1.6)

$$\text{จาก } \theta_2 = \frac{(H\beta - h)' [HZ^{-1} H']^{-1} (H\beta - h)}{2\sigma^2}$$

$$\text{แต่ } Z^{-1} = (X_2' X_2)^{-1} = (X_1' X_1)^{-1} = L^{-1} \text{ เนื่องจาก } X_1 = X_2$$

$$\begin{aligned}
& \text{ดังนั้น} \quad (H\beta - h)^{-1} (HZ^{-1} H^{-1})^{-1} (H\beta - h) \\
& \quad = (H\beta - h)^{-1} (HL^{-1} H^{-1})^{-1} (H\beta - h) \\
& \quad = 2\theta_1 \sigma^2 \qquad (3.3.11)
\end{aligned}$$

และจะได้ว่า θ_1 มีค่าเท่ากับ θ_2

แทนค่า (3.3.10) และ (3.3.11) ใน (3.3.5) จะได้

$$\begin{aligned}
M_1(\theta_1, \lambda_1) &= k\sigma^2 + (H\beta - h)^{-1} (HZ^{-1} H^{-1})^{-1} (H\beta - h) P(W_0) \\
&\quad + (H\beta - h)^{-1} (HZ^{-1} H^{-1})^{-1} (H\beta - h) P(W_0) \\
&\quad - \sigma^2 (m+2\theta_2) P(W_0) \\
&= \sigma^2 \{ k + 4\theta_1 P(W_0) - (m+2\theta_1) P(W_0) \}
\end{aligned}$$

กำหนดให้ $g_1(\theta_1, \lambda_1) = P(W_1) = P\{F'(m, T-k; \theta_1) \geq \lambda_1\}$

$$\begin{aligned}
M_1(\theta_1, \lambda_1) &= \sigma^2 \{ k + 4\theta_1 (1 - g_1(\theta_1, \lambda_1)) - (m + 2\theta_1) (1 - g_1(\theta_1, \lambda_1)) \} \\
&= \sigma^2 \{ k - m + m g_1(\theta_1, \lambda_1) + 2\theta_1 (1 - g_1(\theta_1, \lambda_1)) \} \qquad (3.3.12)
\end{aligned}$$

3.4 ผลต่างของค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสอง

ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ Y^* ที่เกิดขึ้นจากการใช้ตัวอย่างทั้งหมดที่รวบรวมได้มาประมาณค่า Y และทดสอบสมมติฐานเกี่ยวกับค่าของสัมประสิทธิ์การถดถอย β ดังแสดงในหัวข้อ 2.5 จาก (2.5.9) จะได้

$$M(\theta, \lambda) = \sigma^2 \{ k - m + mr(\theta, \lambda) + 2\theta(1 - 2r(\theta, \lambda)) + S(\theta, \lambda) \}$$

$$\text{เมื่อ } r(\theta, \lambda) = P\left\{ \frac{m+2}{n-k} F'(m+2, n-k; \theta) \geq \frac{m\lambda}{n-k} \right\}$$

$$\text{และ } S(\theta, \lambda) = P \left\{ \frac{m+4}{n-k} F^{(m+4, n-k; \theta)} > \frac{m \lambda}{n-k} \right\}$$

เมื่อเปรียบเทียบกับค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ Y^* ใน (3.3.12)

จะได้ผลต่างดังนี้

$$M_1(\theta_1, \lambda_1) - M(\theta, \lambda) = \sigma^2 \{ m [g_1(\theta_1, \lambda_1) - r(\theta, \lambda)] + 2\theta_1(1 - g_1(\theta_1, \lambda_1)) - 2\theta [1 - 2r(\theta, \lambda) + S(\theta, \lambda)] \} \quad (3.4.1)$$

สำหรับ non-centrality parameter นั้น จะพิจารณาค่าความสัมพันธ์ระหว่าง θ และ θ_1 ได้ดังนี้

$$\text{จาก (2.2.6) } \theta = \frac{(HB - h)'(HS^{-1}H')^{-1}(HB - h)}{2\sigma^2} \quad \text{เมื่อ } S = X'X$$

$$\text{และจาก (3.1.6) } \theta_1 = \frac{(HB - h)'(HL^{-1}H')^{-1}(HB - h)}{2\sigma^2} \quad \text{เมื่อ } L = X_1'X_1$$

$$\text{โดย } X = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} \quad \text{ซึ่ง } X_1 = X_2$$

$$X'X = \begin{pmatrix} X_1' & X_2' \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = X_1'X_1 + X_2'X_2 = 2X_1'X_1$$

$$\text{ดังนั้น } (X'X)^{-1} = \frac{1}{2} (X_1'X_1)^{-1}$$

$$\text{หรือ } S^{-1} = \frac{1}{2} L^{-1}$$

$$\text{นั่นคือ } \theta = 2\theta_1 \quad (3.4.2)$$

แทนค่าใน (3.4.1) จะได้ผลต่าง

$$M_1(\theta_1, \lambda_1) - M(\theta_1, \lambda) = \sigma^2 \{ m[g_1'(\theta_1, \lambda_1) - r(\theta_1, \lambda)] + 2\theta_1(1 - g_1(\theta_1, \lambda_1)) - 4\theta_1(1 - 2r(\theta_1, \lambda) + s(\theta_1, \lambda)) \} \quad (3.4.3)$$

3.5 การเปรียบเทียบค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ Y^*

ในการศึกษาครั้งนี้จะทำการเปรียบเทียบค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองโดยใช้เครื่องคอมพิวเตอร์คำนวณค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ Y^* ในแต่ละกรณีและผลต่างที่เกิดขึ้น เมื่อกำหนดค่าของพารามิเตอร์ต่อไปนี้

- 1) m องค่าแห่งความเป็นอิสระของเศษใน non-central F ratio
- 2) $T-k$ องค่าแห่งความเป็นอิสระของส่วนใน non-central F ratio
- 3) λ_1, λ ค่าวิกฤตของการทดสอบแบบ F ที่องค่าแห่งความเป็นอิสระ ($m, T-k$) และ ($m, n-k$) ตามลำดับ
- 4) θ_1 non-centrality parameter โดย $\theta_1 > 0$

ในการคำนวณและเปรียบเทียบค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสอง จะกำหนดค่าวิกฤตคือ λ_1 (ซึ่งได้จากตารางการแจกแจงแบบ F ที่ระดับองค่าแห่งความเป็นอิสระ m และ $T-k$) เป็นตัวคงที่สำหรับทั้งสองกรณี ซึ่งการกำหนดเช่นนี้ไม่ได้ทำให้การคำนวณค่าต่างไปจากที่ควรจะเป็นเท่าใดนัก เพราะเมื่อองค่าแห่งความเป็นอิสระของส่วนมีค่ามากสำหรับ m ค่าเดียวกัน λ และ λ_1 จะมีค่าใกล้เคียงกันมาก

จากการกำหนดค่าของพารามิเตอร์ดังกล่าวได้คำนวณหาค่าต่อไปนี้คือ

- 1) ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ Y^* ที่เกิดขึ้นจากการประมาณค่า Y โดยแบ่งขนาดข้อมูลทั้งหมดออกเป็นสองส่วนให้มีขนาดเท่ากัน เป็นอิสระต่อกัน และมีค่าของตัวแปรอิสระชุดเดียวกัน แล้วใช้ข้อมูลชุดหนึ่งในการทดสอบสมมติฐานอีกชุดหนึ่งในการประมาณค่าซึ่งมีค่าดังนี้

$$M_1(\theta_1, \lambda_1) = \sigma^2 \{ k - m + m g_1(\theta_1, \lambda_1) + 2\theta_1(1 - g_1(\theta_1, \lambda_1)) \}$$

เมื่อ $g_1(\theta_1, \lambda_1) = P\left\{ \frac{m}{T-k} F'(m, T-k; \theta_1) \geq \frac{m\lambda}{T-k} \right\}$

2) ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ Y^* ที่เกิดขึ้นจากการใช้ตัวอย่างทั้งหมดที่รวบรวมได้มาประมาณค่า Y และทดสอบสมมติฐานเกี่ยวกับค่าของสัมประสิทธิ์การถดถอย β ซึ่งมีค่าดังนี้

$$M(\theta_1, \lambda_1) = \sigma^2 \{k - m + mr(\theta_1, \lambda_1) + 4\theta_1(1 - 2r(\theta_1, \lambda_1)) + S(\theta_1, \lambda_1)\}$$

$$\text{เมื่อ } r(\theta_1, \lambda_1) = P \left\{ \frac{m+2}{n-k} F'(m+2, n-k; \theta_1) \geq \frac{m\lambda_1}{n-k} \right\}$$

$$S(\theta_1, \lambda_1) = P \left\{ \frac{m+4}{n-k} F'(m+4, n-k; \theta_1) \geq \frac{m\lambda_1}{n-k} \right\}$$

3) ผลต่างของค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ y^* ที่เกิดขึ้นจากข้อ 1) และ 2) ซึ่งมีค่าดังนี้

$$\begin{aligned} D &= M_1(\theta_1, \lambda_1) - M(\theta_1, \lambda_1) \\ &= \sigma^2 \{m [g_1(\theta_1, \lambda_1) - r(\theta_1, \lambda_1)] + 2\theta_1 [1 - g_1(\theta_1, \lambda_1)] \\ &\quad - 4\theta_1 [1 - 2r(\theta_1, \lambda_1) + S(\theta_1, \lambda_1)]\} \end{aligned}$$

การคำนวณหาค่า $g_1(\theta_1, \lambda_1)$, $r(\theta_1, \lambda_1)$ และ $S(\theta_1, \lambda_1)$ นั้น ในการศึกษาครั้งนี้จะใช้วิธีประมาณการแจกแจงแบบ **non-central F** จากความสัมพันธ์ต่อไปนี้คือ

$$\int_0^F g(x; m, q, \theta) dx \text{ อนุพันธ์ } \int_{-\infty}^x \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-x^2/2} dx$$

$$\begin{aligned} \text{เมื่อ } x' &= \left(\frac{mF}{m+2\theta} \right)^{1/3} \left[1 - \frac{2}{9\theta} \right] - \left[1 - \frac{2(m+4\theta)}{9(m+2\theta)^2} \right] \\ &\quad \left[\frac{2(m+4\theta)}{9(m+2\theta)^2} + \frac{2}{9\theta} \left(\frac{mF}{m+2\theta} \right)^{2/3} \right]^{1/2} \end{aligned}$$

และ $\int_{-\infty}^x \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-x^2/2} dx = \frac{1+\text{ERF}(x/\sqrt{2})}{2}$

เมื่อ ERF(x) เป็น Standard Error Function ซึ่งมีค่าดังนี้

$$\text{ERF}(x) = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^x e^{-u^2} du$$

ฟอร์แทรนฟังก์ชันต่อไปนี้นำไปใช้ในการประมาณ non-central F integrals ตามรูปแบบ

$\int_0^\infty g(F; m, q, e) dF$ โดยอาศัยความล้มพันธ์ดังกล่าวแล้วข้างต้น มีรายละเอียดดังนี้คือ

```

REAL FUNCTION PGNCF*8(F,NUMDF, DENDF, THETA)
IMPLICIT REAL*8 (A-Z)
INTEGER NUMDF, DENDF
C
EVALUATES PROBABILITY OF A GREATER NON-CENTRAL F
C IF(F.GT.0.DO.AND.NUMDF.GT.0.AND.DENDF.GT.0.AND.THETA.GE.0.DO)GOTO 5
PGNCF = 1.DO
RETURN
5 N2L = NUMDF+2.DO*THETA
N4L = N2L+2.DO*THETA
T9 = 2.DO/9.DO
X1 = (NUMDF*F/N2L)**(1.DO/3.DO)
X2 = X1*(1.DO-T9/DENDF)-1.DO+T9*N4L/(N2L*N2L)
X2 = X2/DSQRT(2.DO*(T9*N4L/(N2L*N2L)+T9/DENDF*X1*X1))
PGNCF = .5DO*DERFC(X2)
RETURN
END

```

เมื่อ DERFC เป็น Double Precision complemented error function
ซึ่งมีค่าเท่ากับ $1 - \text{ERF}(X)$

4) คำนวณหาค่าของ non-centrality parameter θ ที่ทำให้ผลต่าง (D)
มีค่าเป็นลบ

นั่นคือคำนวณหา θ_L, θ_U ซึ่งเป็นค่าต่ำสุดและสูงสุดของ θ ที่ทำให้ D
มีค่าเป็นลบ ซึ่งหมายถึงหาช่วงของค่า θ ที่ทำให้ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ Y^*
ที่เกิดขึ้นจากกรณีที่เราสนใจศึกษามีค่าต่ำกว่ากรณีเดิมนั่นเอง

3.6 คุณสมบัติที่สำคัญบางประการของ $M_1(\theta_1, \lambda_1)$ และ $g_1(\theta_1, \lambda_1)$

เพื่อช่วยในการวิเคราะห์หาค่าที่ 4 ในหัวข้อนี้จะแสดงคุณสมบัติที่สำคัญของฟังก์ชันต่าง ๆ
ที่เกี่ยวข้องกับค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ Y^* ที่เกิดขึ้นจากการศึกษาครั้งนี้โดยแยก
พิสูจน์เป็นเลมม่าดังต่อไปนี้

เลมม่าที่ 3.6.1

$M_1(\theta_1, \lambda_1)$ เมื่อ $\lambda_1 = 0$ จะเป็นฟังก์ชันคงที่ของ θ_1 และเมื่อ $\lambda_1 = +\infty$ จะเป็นฟังก์ชัน
เชิงเส้นของ θ_1

พิสูจน์

$$\therefore M_1(\theta_1, \lambda_1) = \sigma^2 \{ k - m + m g_1(\theta_1, \lambda_1) + 2\theta_1 (1 - g_1(\theta_1, \lambda_1)) \} \quad (3.6.1)$$

จากการกำหนดให้ $g_1(\theta_1, \lambda_1)$ เป็นค่าความน่าจะเป็นในการ
ปฏิเสธ $H_0: H\mu = h$ ดังแสดงใน (3.3.1) จะเห็นได้ชัดเจนว่า $g_1(\theta_1, 0)$ จะมีค่าเป็น 1 และ
 $g_1(\theta_1, \infty)$ มีค่าเป็น 0 แทนค่าลงใน (3.6.1) จะได้ผลดังนี้ คือ

$$M_1(\theta_1, 0) = k\sigma^2 \quad (3.6.2)$$

$$\text{และ} \quad M_1(\theta_1, \infty) = \sigma^2 \{ k - m + 2\theta_1 \} \quad (3.6.3)$$

ทั้งนี้ จะเห็นว่า $M_1(\theta_1, 0)$ ก็คือค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองที่เกิดขึ้นจากการประมาณ $Y = X_2 \beta$ ด้วย $X_2 b_2$ และ $M_1(\theta_1, \infty)$ ก็คือค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองที่เกิดขึ้นจากการประมาณ $Y = X_2 \beta$ ด้วย $X_2 \hat{\beta}_2$ นั้นเอง

เลขมาที่ 3.6.2

เมื่อ $\theta_1 = 0$ และสำหรับ λ_1 ในช่วง $(0, +\infty)$, $M_1(\theta_1, \lambda_1)$ จะมีค่าอยู่ระหว่าง $M_1(\theta_1, \infty)$ และ $M_1(\theta_1, 0)$

$$\text{นั่นคือ } M_1(0, \infty) < M_1(0, \lambda_1) < M_1(0, 0)$$

พิสูจน์ จาก (3.6.1) แทนค่า $\theta_1 = 0$ จะได้

$$M_1(0, \lambda_1) = \sigma^2 \{k - m + m g_1(0, \lambda_1)\}$$

ซึ่งสามารถเห็นได้ชัดเลยว่า มีค่าอยู่ระหว่าง $M_1(0, +\infty) = \sigma^2(k - m)$ และ $M_1(0, 0) = k \sigma^2$

เลขมาที่ 3.6.3

$M_1(\theta_1, \lambda_1)$ จะมีค่าต่ำสุดเป็น $M_1(\theta_1, +\infty)$ เมื่อ $\theta_1 < \frac{m}{2}$ และเป็น $M_1(\theta_1, 0)$ เมื่อ $\theta_1 \geq \frac{m}{2}$

พิสูจน์

สำหรับ $\theta_1 < \frac{m}{2}$ และ λ_1 ในช่วง $(0, +\infty)$ นั้นจะได้ว่า $0 < g_1(\theta_1, \lambda_1) < 1$

$$\begin{aligned} M_1(\theta_1, \lambda_1) &= \sigma^2 \{k - m + m g_1(\theta_1, \lambda_1) + 2\theta_1(1 - g_1(\theta_1, \lambda_1))\} \\ &= \sigma^2 \{k - m + 2\theta_1 + g_1(\theta_1, \lambda_1)(m - 2\theta_1)\} \end{aligned}$$

เมื่อ $\theta_1 < \frac{m}{2}$ จะได้ว่า $(m - 2\theta_1) > 0$

$$\text{ดังนั้น } M_1(\theta_1, \lambda_1) > \sigma^2 \{k - m + 2\theta_1\} = M_1(\theta_1, \infty)$$

เช่นเดียวกันเมื่อ $\theta_1 \geq \frac{m}{2}$ นั่นคือ $(2\theta_1 - m) \geq 0$

$$\begin{aligned}
 \text{จาก } M_1(\theta_1, \lambda_1) &= \theta_1^2 \{k-m+mg_1(\theta_1, \lambda_1)+2\theta_1(1-g_1(\theta_1, \lambda_1))\} \\
 &= \theta_1^2 \{k-m(1-g_1(\theta_1, \lambda_1))+2\theta_1(1-g_1(\theta_1, \lambda_1))\} \\
 &= \theta_1^2 \{k+(1-g_1(\theta_1, \lambda_1))(2\theta_1-m)\} \\
 &\geq k\theta_1^2 = M_1(\theta_1, 0)
 \end{aligned}$$

เลมมาที่ 3.6.4

กราฟของ $M_1(\theta_1, \lambda_1)$ ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ $X \beta^*$ จะตัดกับกราฟของค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ Xb ที่จุด $\theta = \theta_c$ เมื่อ $\theta_c = \frac{m}{2}$ สำหรับค่า λ ใด ๆ ในช่วง $(0, +\infty)$

พิสูจน์

จาก (3.6.1) และ (3.6.2) จะสามารถกำหนดค่า θ_c ได้ดังนี้

$$\begin{aligned}
 k\theta_c^2 &= \theta_c^2 \{k-m+mg_1(\theta_c, \lambda_1) + 2\theta_c(1-g_1(\theta_c, \lambda_1))\} \\
 \theta_c &= \frac{m(1-g_1(\theta_c, \lambda_1))}{2(1-g_1(\theta_c, \lambda_1))} = \frac{m}{2}
 \end{aligned}$$

เลมมาที่ 3.5.5

เมื่อ θ_1 มีค่ามากเข้าใกล้ค่าอนันต์ $M_1(\theta_1, \lambda_1)$ จะมีค่าเข้าใกล้ $M_1(\theta_1, 0)$

พิสูจน์

จากคุณสมบัติของ $g_1(\theta_1, \lambda_1)$ ที่ว่า $g_1(\theta_1, \lambda_1)$ เป็น increasing function ของ θ_1 (ดังแสดงการพิสูจน์ในเลมมาที่ 3.6.8) จะได้ว่า

$$\lim_{\theta_1 \rightarrow +\infty} g_1(\theta_1, \lambda_1) = 1$$

$$\text{ดังนั้นจาก } M_1(\theta_1, \lambda_1) = \theta_1^2 \{k+(1-g_1(\theta_1, \lambda_1))(2\theta_1-m)\}$$

$$\text{จะได้ว่า } M_1(\theta_1, \lambda_1) \longrightarrow k\theta_1^2 \quad \theta_1 \rightarrow +\infty$$

เลมม่าที่ 3.6.6 สำหรับ θ และ λ ในช่วง $(0, +\infty)$ จะได้ว่า

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \theta_1} g_1(\theta_1, \lambda_1) &= -g_1(\theta_1, \lambda_1) + r_1(\theta_1, \lambda_1) \\ \text{เมื่อ } r_1(\theta_1, \lambda_1) &= P[F'(m+2, T-k; \theta_1) \geq \frac{m\lambda_1}{m+2}] \end{aligned}$$

พิสูจน์

$$\begin{aligned} \text{จากการกำหนดให้ } g_1(\theta_1, \lambda_1) &= P[F'(m, T-k; \theta_1) \geq \lambda_1] \\ &= \int_{u_1 \geq \lambda_1} f_{u_1}(u_1; m, T-k, \theta_1) du_1 \quad (3.6.4) \end{aligned}$$

เมื่อ $f_{u_1}(u_1; m, T-k, \theta_1)$ เป็น density function ของ non-central F ที่มีองศาแห่งความเป็นอิสระ m และ $T-k$

นั่นคือ $u_1 \sim F'(m, T-k; \theta_1)$

$$\text{ให้ } T = \frac{mu_1}{T-k} = \frac{Q_1}{(T-k)C_1^2} \quad \text{จากการแทนค่า } Q_1 \text{ ดังแสดงใน (3.1.6)}$$

จะเห็นว่า t จะเป็นอัตราส่วนของผลบวกของกำลังสองที่เป็นอิสระต่อกัน

$$\text{ให้ } f_t(t; m, T-k, \theta_1) = \sum_{i=0}^{\infty} \frac{\theta_1^i e^{-\theta_1} t^{i+\frac{m}{2}-1}}{i! B(\frac{m}{2}+i, \frac{T-k}{2})(1+t)^{i+\frac{m+T-k}{2}}} \quad /3 \quad (3.6.5)$$

เมื่อ $B(p, q)$ เป็นฟังก์ชันเบต้าที่มีพารามิเตอร์เป็น p และ q โดยจะมีค่า

$$B(p, q) = \frac{\Gamma(p)\Gamma(q)}{\Gamma(p+q)}$$

นั่นคือ (3.6.4) สามารถเขียนได้เป็น

$$g_1(\theta_1, \lambda_1) = \int_{t > \frac{m\lambda_1}{T-k}} f_t(t; m, T-k, \theta_1) dt \quad (3.6.6)$$

3/ Kempthorne, O., The Design and Analysis of Experiments. (New York : John Wiley and sons., Inc., 1967) หน้า 221.

ซึ่งสามารถหาค่าอนุพันธ์ของฟังก์ชันได้ต่อเมื่อ $f_t(t; m, T-k, \theta_1)$ และ $\frac{\partial}{\partial \theta_1} f_t(t; m, T-k, \theta_1)$ เป็นฟังก์ชันต่อเนื่องของ θ_1 ^{1/4}.

จาก (3.6.5) และ (3.6.7) ดังแสดงต่อไปนี้จะสามารถเห็นได้ชัดเจนว่าเงื่อนไขเป็นจริง ดังนั้น

$$\frac{\partial}{\partial \theta_1} f_t(t; m, T-k, \theta_1) = -f_t(t; m, T-k, \theta_1) + \sum_{i=1}^{\infty} \frac{i \theta_1^{i-1} e^{-\theta_1} t^{i+\frac{m}{2}-1}}{i! B(\frac{m}{2}+i, \frac{T-k}{2}) (1+t)^{i+\frac{m+T-k}{2}}} \quad (3.6.7)$$

พิจารณาเทอมที่ 2 ใน (3.6.7) เมื่อกำหนดให้ $j=i-1$ จะได้ค่าเท่ากับ

$$\begin{aligned} & \sum_{i=1}^{\infty} \frac{\theta_1^{i-1} e^{-\theta_1} t^{i+\frac{m}{2}-1}}{(i-1)! B(\frac{m}{2}+i, \frac{T-k}{2}) (1+t)^{i+\frac{m+T-k}{2}}} \\ &= \sum_{j=0}^{\infty} \frac{\theta_1^j e^{-\theta_1} t^{j+1+\frac{m}{2}-1}}{j! B(\frac{m}{2}+1+j, \frac{T-k}{2}) (1+t)^{j+1+\frac{m+T-k}{2}}} \\ &= \sum_{j=0}^{\infty} \frac{\theta_1^j e^{-\theta_1} t^{j+\frac{m^*}{2}-1}}{j! B(\frac{m^*}{2}+j, \frac{T-k}{2}) (1+t)^{j+\frac{m^*+T-k}{2}}} \quad \text{เมื่อ } m^* = m+2 \end{aligned}$$

$= f_t(t; m+2, T-k, \theta_1)$ ซึ่งก็คือ density function ของอัตราส่วนของผลบวกของกำลังสองที่มีองศาแห่งความเป็นอิสระเป็น $m+2$ และ $T-k$ นั่นเอง

4/ Bartle, R.G., The Elements of Real Analysis. (New York: John Wiley and Sons, Inc., 1964) หน้า 307

แทนค่าใน (3.6.7) จะได้

$$\frac{\partial}{\partial \theta_1} f_t(t; m, T-k, \theta_1) = -f_t(t; m, T-k, \theta_1) + f_t(t; m+2, T-k, \theta_1) \quad (3.6.8)$$

$$\text{ให้ } r_1(\theta_1, \lambda_1) = \int_{\frac{m\lambda_1}{T-k}}^{\infty} f_t(t; m+2, T-k, \theta_1) dt$$

$$= P\left\{\frac{m+2}{T-k} F'(m+2, T-k, \theta_1) \geq \frac{m\lambda_1}{T-k}\right\}$$

เพื่อการเปรียบเทียบสามารถเขียน $g_1(\theta_1, \lambda_1)$ ได้เป็น

$$g_1(\theta_1, \lambda_1) = P\left\{\frac{m}{T-k} F'(m, T-k, \theta_1) \geq \frac{m\lambda_1}{T-k}\right\}$$

จากนิยามของ $r_1(\theta_1, \lambda_1)$ และจาก (3.6.8) จะได้ว่า

$$\frac{\partial}{\partial \theta_1} g_1(\theta_1, \lambda_1) = -g_1(\theta_1, \lambda_1) + r_1(\theta_1, \lambda_1)$$

ลemma 3.6.7

สำหรับ θ_1 และ λ_1 ในช่วง $(0, \infty)$ ใด ๆ $g_1(\theta_1, \lambda_1) < r_1(\theta_1, \lambda_1)$

พิสูจน์

โดยการแปลง $g_1(\theta_1, \lambda_1)$ และ $r_1(\theta_1, \lambda_1)$ ซึ่งอยู่ในรูป non-central F function ให้อยู่ในรูป Incomplete Beta Function จะได้ผลดังนี้

$$g_1(\theta_1, \lambda_1) = P\left[F'(m, T-k; \theta_1) \geq \lambda_1\right]$$

$$= 1 - \sum_{j=0}^{\infty} \frac{e^{-\theta_1} \theta_1^j}{j!} I_{Y_1}\left(\frac{m}{2} + j, \frac{T-k}{2}\right)$$

$$\text{และ } r_1(\theta_1, \lambda_1) = P \left[F'(m+2, T-k; \theta_1) \geq \frac{m\lambda_1}{m+2} \right]$$

$$= 1 - \sum_{j=0}^{\infty} \frac{e^{-\theta_1} \theta_1^j}{j!} I_{Y_1} \left(\frac{m}{2} + 1 + j, \frac{T-k}{2} \right)$$

$$\text{เมื่อ } Y_1 = \frac{m \lambda_1}{m \lambda_1 + T - k}$$

ดังนั้นจะได้ว่า

$$r_1(\theta_1, \lambda_1) - g_1(\theta_1, \lambda_1) = \sum_{j=0}^{\infty} \frac{e^{-\theta_1} \theta_1^j}{j!} \left[I_{Y_1} \left(\frac{m}{2} + j, \frac{T-k}{2} \right) - I_{Y_1} \left(\frac{m}{2} + 1 + j, \frac{T-k}{2} \right) \right] \quad (3.6.9)$$

จากความสัมพันธ์ดังต่อไปนี้

$$I_Y(p, q) = \frac{\Gamma(p+q)}{\Gamma(p+1)\Gamma(q)} Y^p (1-Y)^q + I_Y(p+1, q) \quad (5)$$

$$\text{หรือ } I_Y(p, q) - I_Y(p+1, q) = \frac{\Gamma(p+q)}{\Gamma(p+1)\Gamma(q)} Y^p (1-Y)^q$$

แทนค่าใน (3.6.9) จะได้

$$r_1(\theta_1, \lambda_1) - g_1(\theta_1, \lambda_1) = \sum_{j=0}^{\infty} \frac{e^{-\theta_1} \theta_1^j}{j!} \frac{\Gamma(\frac{m+2j+T-k}{2})}{\Gamma(\frac{m+2+2j}{2})\Gamma(\frac{T-k}{2})} Y^{\frac{m+2j}{2}} (1-Y)^{\frac{T-k}{2}}$$

5/ Jordan, K., Calculus of Finite Differences. (New York:Chelsea Publishing Company, 1962) หน้า 84.

ซึ่งมีค่ามากกว่า 0 เนื่องจาก Y มีค่าอยู่ภายในช่วง $(0,1)$

$$\text{ดังนั้นจะได้ว่า } g_1(\theta_1, \lambda_1) < r_1(\theta_1, \lambda_1)$$

เลมม่าที่ 3.6.8

สำหรับ θ_1, λ_1 ในช่วง $(0, +\infty)$, $g_1(\theta_1, \lambda_1)$ จะเป็น decreasing function ของ λ_1 แต่เป็น increasing function ของ θ_1

พิสูจน์

$$\text{จาก } g_1(\theta_1, \lambda_1) = P[F^*(m, T-k; \theta_1) \geq \lambda_1]$$

ตามนิยามของ $g_1(\theta_1, \lambda_1)$ สามารถเห็นได้ชัดเจนว่า เมื่อ λ_1 มีค่าเพิ่มขึ้น $g_1(\theta_1, \lambda_1)$ จะมีค่าลดลง

จากเลมม่าที่ 3.6.5 และ 3.6.6 ได้แสดงแล้วว่า

$$\frac{\partial}{\partial \theta_1} g_1(\theta_1, \lambda_1) = -g_1(\theta_1, \lambda_1) + r_1(\theta_1, \lambda_1)$$

$$\text{และ } g_1(\theta_1, \lambda_1) < r_1(\theta_1, \lambda_1)$$

ดังนั้น $\frac{\partial}{\partial \theta_1} g_1(\theta_1, \lambda_1)$ จะมีค่าเป็นบวก

นั่นคือ $g_1(\theta_1, \lambda_1)$ จะเป็น increasing function ของ θ_1