

นอกจากนี้ยังได้แจกแจงวัตถุประสงค์ทั่วไปเหล่านั้นสร้างเป็นวัตถุประสงค์เชิงพฤติกรรม เพื่อบ่งพฤติกรรมที่สามารถวัดได้และสังเกตได้ของนักเรียนที่จะแสดงว่ามีความรู้ความเข้าใจในมโนทัศน์เหล่านั้นแล้ว

วัตถุประสงค์ทั่วไปและวัตถุประสงค์เชิงพฤติกรรมเรื่อง "เวกเตอร์" มีดังนี้

1. ให้ความหมายของเวกเตอร์

1.1 นักเรียนบอกได้ว่าปริมาณที่กำหนดให้เป็นปริมาณที่บอกเฉพาะขนาด

(ก.1-ก.2)

1.2 เมื่อกำหนดปริมาณที่บอกเฉพาะขนาดให้ นักเรียนบอกได้ว่าเป็น ปริมาณสเกลาร์ (ก.3-ก.6)

1.3 นักเรียนบอกได้ว่าปริมาณที่กำหนดให้เป็นปริมาณที่บอกทั้งขนาดและ ทิศทาง (ก.7-ก.8)

1.4 เมื่อกำหนดปริมาณที่บอกทั้งขนาดและทิศทางให้ นักเรียนบอกได้ว่าเป็น ปริมาณเวกเตอร์ (ก.9-ก.11)

1.5 เมื่อกำหนดปริมาณใดๆให้ นักเรียนบอกได้ว่าปริมาณใดเป็นสเกลาร์ และปริมาณใดเป็นเวกเตอร์ (ก.12-ก.14 แบบสอบข้อที่ 1-2)

1.6 นักเรียนสรุปความหมายของเวกเตอร์ได้ (ก.15-ก.16 แบบสอบ ข้อที่ 3-4)

2. ให้อธิบายสัญลักษณ์แทนเวกเตอร์

2.1 เมื่อกำหนดขนาดและทิศทางให้ นักเรียนเขียนส่วนของเส้นตรงที่มี ทิศทางใด (ก.17-ก.18)

2.2 นักเรียนเขียนส่วนของเส้นตรงที่มีทิศทางแทนเวกเตอร์ที่กำหนดให้ ได้ (ก.19-ก.22 แบบสอบข้อที่ 5)

2.3 เมื่อกำหนดเวกเตอร์ให้ นักเรียนบอกจุดเริ่มต้นและจุดปลายได้ (ก.23-ก.25 แบบสอบข้อที่ 6)

2.4 นักเรียนเขียนสัญลักษณ์แทนเวกเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.26-ก.31 แบบสอบข้อที่ 7)

3. ใหญ่จักเวคเตอร์อิสระและเวคเตอร์จำกัด
 - 3.1 เมื่อกำหนดเวคเตอร์ให้ นักเรียนบอกได้ว่าเวคเตอร์ใดบ้างที่มีขนาดเท่ากันและมีทิศทางเดียวกัน (ก.32)
 - 3.2 นักเรียนบอกได้ว่าเวคเตอร์ที่มีขนาดเท่ากันและมีทิศทางเดียวกันจะเท่ากัน (ก.33-ก.36 แบบสอบข้อที่ 8)
 - 3.3 นักเรียนบอกได้ว่าเวคเตอร์อิสระเป็นเวคเตอร์ที่ไม่กำหนดจุดเริ่มต้นและจุดปลายให้ (ก.37-ก.40 แบบสอบข้อที่ 9)
 - 3.4 นักเรียนบอกได้ว่าเวคเตอร์จำกัดเป็นเวคเตอร์ที่กำหนดจุดเริ่มต้นและจุดปลายให้ (ก.41-ก.44 แบบสอบข้อที่ 10)
 - 3.5 นักเรียนสรุปได้ว่าเวคเตอร์จำกัดจะเป็นสมาชิกของเวคเตอร์อิสระ (ก.45-ก.48 แบบสอบข้อที่ 11)
 - 3.6 นักเรียนสรุปได้ว่าเวคเตอร์จำกัดที่เป็นสมาชิกของเวคเตอร์อิสระเดียวกันยอมเท่ากัน (ก.49-ก.50)
4. ให้เข้าใจการบวกและการลบเวคเตอร์และคุณสมบัติของการบวกเวคเตอร์
 - 4.1 เมื่อกำหนดปริมาณเวคเตอร์ที่มีเวคเตอร์ต่อเนื่องกัน นักเรียนบอกจุดเริ่มต้นและจุดปลายของปริมาณเวคเตอร์นั้นได้ (ก.51-ก.57)
 - 4.2 นักเรียนบอกได้ว่าผลบวกของเวคเตอร์ที่ต่อเนื่องกันจะเท่ากับเวคเตอร์ที่มีจุดเริ่มต้นและจุดปลายเดียวกับเวคเตอร์ที่ต่อเนื่องกันนั้น (ก.58-ก.62)
 - 4.3 นักเรียนบอกผลบวกของเวคเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.63-ก.68 แบบสอบข้อที่ 12-14)
 - 4.4 นักเรียนเขียนรูปแสดงผลบวกของเวคเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.69-ก.75)
 - 4.5 นักเรียนบอกได้ว่าเวคเตอร์ที่มีจุดเริ่มต้นและจุดปลายที่จุดเดียวกันเรียกว่าเวคเตอร์ศูนย์ (ก.76-ก.79 แบบสอบข้อที่ 15)
 - 4.6 นักเรียนบอกได้ว่าเวคเตอร์สองเวคเตอร์ใดๆที่มีขนาดเท่ากันแต่มี

ทิศทางตรงข้ามกันบวกกันจะได้เวกเตอร์ศูนย์ (ก.80-ก.82 แบบสอบ
ข้อที่ 16)

- 4.7 นักเรียนเขียนสัญลักษณ์แทนเวกเตอร์ที่มีขนาดเท่ากันแต่มีทิศทางตรง-
ข้ามกับเวกเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.83-ก.84)
- 4.8 นักเรียนสรุปได้ว่าเวกเตอร์มีคุณสมบัติใดสำหรับการบวก (ก.85-ก.87)
- 4.9 นักเรียนสรุปได้ว่าเวกเตอร์มีคุณสมบัติการสลับที่สำหรับการบวก (ก.88
-ก.91)
- 4.10 นักเรียนสรุปได้ว่าเวกเตอร์มีคุณสมบัติการจับหมู่สำหรับการบวก
(ก.92-ก.94 แบบสอบข้อที่ 17)
- 4.11 นักเรียนสรุปได้ว่าเวกเตอร์มีเวกเตอร์ศูนย์เป็นเอกลักษณ์สำหรับการ-
บวก (ก.95-ก.98 แบบสอบข้อที่ 18)
- 4.12 นักเรียนสรุปได้ว่าเวกเตอร์มีอินเวอร์สสำหรับการบวก (ก.99-
ก.102)
- 4.13 นักเรียนเขียนอินเวอร์สของเวกเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.103-ก.105)
- 4.14 นักเรียนบอกได้ว่าการลบเวกเตอร์ u ด้วยเวกเตอร์ v ใดๆคือ การ-
บวกเวกเตอร์ u กับอินเวอร์สของเวกเตอร์ v (ก.106-ก.108
แบบสอบข้อที่ 19)
- 4.15 นักเรียนบอกผลลบของสองเวกเตอร์ใดๆจากรูปที่กำหนดให้ได้ (ก.109
-ก.113 แบบสอบข้อที่ 20-21)
- 4.16 นักเรียนเขียนรูปแสดงผลลบของสองเวกเตอร์ใดๆที่กำหนดให้ได้
(ก.114-ก.120)
5. ให้เข้าใจการคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์และรู้คุณสมบัติของการคูณเวกเตอร์กับ
สเกลาร์
- 5.1 เมื่อกำหนดเวกเตอร์ที่เป็น n เท่าของเวกเตอร์ใดๆให้ นักเรียนบอก
ขนาดและทิศทางของเวกเตอร์นั้นได้ (ก.121-ก.126 แบบสอบข้อที่
22-23)

- 5.2 นักเรียนเขียนรูปแสดงเวกเตอร์ที่เป็นผลคูณของเวกเตอร์กับสเกลาร์ที่กำหนดให้ได้ (ก. 127-ก. 131)
- 5.3 นักเรียนสรุปได้ว่าเมื่อคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์ที่เป็นจำนวนจริงบวกจะได้เวกเตอร์ที่มีทิศทางเดียวกับเวกเตอร์เดิม และเมื่อคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์ที่เป็นจำนวนจริงลบจะได้เวกเตอร์ที่มีทิศทางตรงข้ามกับเวกเตอร์เดิม (ก. 132 แบบสอบข้อที่ 24)
- 5.4 นักเรียนสรุปได้ว่าเมื่อคูณเวกเตอร์ใดๆกับศูนย์จะได้เวกเตอร์ศูนย์ และเมื่อคูณเวกเตอร์ศูนย์กับสเกลาร์ใดๆจะได้เวกเตอร์ศูนย์เช่นกัน (ก. 133-ก. 135 แบบสอบข้อที่ 25)
- 5.5 นักเรียนบอกได้ว่าเวกเตอร์ที่สามารถเขียนให้อยู่ในรูปผลคูณของสเกลาร์กับอีกเวกเตอร์หนึ่งได้ เวกเตอร์ทั้งสองจะขนานกัน (ก. 136-ก. 140 แบบสอบข้อที่ 26)
- 5.6 นักเรียนสรุปได้ว่า การคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์ใดๆจะมีคุณสมบัติปิด (ก. 141-ก. 143 แบบสอบข้อที่ 27)
- 5.7 นักเรียนสรุปได้ว่า การคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์ใดๆจะมีคุณสมบัติการจับหมู่ (ก. 144-ก. 146)
- 5.8 นักเรียนสรุปได้ว่า การคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์ใดๆจะมีคุณสมบัติการกระจาย (ก. 147-ก. 159 แบบสอบข้อที่ 28)
- 5.9 นักเรียนบอกได้ว่าสเกลาร์ 1 เป็นเอกลักษณ์สำหรับการคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์ (ก. 160-ก. 163 แบบสอบข้อที่ 29)
6. ใหญ่จักใช้เวกเตอร์ในการพิสูจน์ทฤษฎีบางบทในเรขาคณิต
- 6.1 นักเรียนใช้เวกเตอร์พิสูจน์ได้ว่าเส้นตรงที่ต่อจุดกึ่งกลางของด้านสองด้านของสามเหลี่ยมใดๆย่อมยาวเป็นครึ่งหนึ่งของด้านที่สามและขนานกับด้านที่สาม (ก. 164-ก. 170 แบบสอบข้อที่ 30)
- 6.2 นักเรียนใช้เวกเตอร์พิสูจน์ได้ว่าเส้นทแยงมุมของรูปสี่เหลี่ยมด้านขนานยอมแบ่งครึ่งซึ่งกันและกัน (ก. 171-ก. 179 แบบสอบข้อที่ 31-32)

7. ใหญ่จักแวกเตอร์และสัญลัษณ์ในระนาบพิกัดฉาก
- 7.1 เมื่อกำหนดจุดใดๆในระนาบพิกัดฉาก นักเรียนเขียน"คู่อันดับ"บอกตำแหน่งของจุดนั้นได้ (ก.180-ก.182)
- 7.2 เมื่อกำหนด"คู่อันดับ" นักเรียนลงจุดในระนาบพิกัดฉากได้ (ก.183)
- 7.3 นักเรียนบอกไควาสวนของเส้นตรงที่มีตั้งขนาดและทิศทางในระนาบพิกัดฉากเป็นแวกเตอร์ (ก.184)
- 7.4 เมื่อกำหนดแวกเตอร์ในระนาบพิกัดฉาก นักเรียนบอกจุดเริ่มต้นและจุดปลายได้ (ก.185 แบบสอบข้อที่ 33)
- 7.5 เมื่อกำหนดจุดเริ่มต้นและจุดปลาย นักเรียนเขียนแวกเตอร์ในระนาบพิกัดฉากได้ (ก.186-ก.187)
- 7.6 นักเรียนบอกไควาแวกเตอร์ที่เท่ากันในระนาบพิกัดฉากเป็นสมาชิกของแวกเตอร์อิสระเดียวกัน (ก.188-ก.189)
- 7.7 นักเรียนเขียนสัญลัษณ์ $[a, b]$ บอกแวกเตอร์อิสระของแวกเตอร์ที่กำหนดในระนาบพิกัดฉากได้ (ก.190-ก.193 แบบสอบข้อที่ 34)
- 7.8 เมื่อกำหนดแวกเตอร์อิสระและจุดเริ่มต้นให้ นักเรียนเขียนแวกเตอร์ลงในระนาบพิกัดฉากได้ (ก.194-ก.195)
- 7.9 เมื่อกำหนดแวกเตอร์ที่มีจุดเริ่มต้นที่ (x_1, y_1) และจุดปลายที่ (x_2, y_2) นักเรียนสรุปไควาแวกเตอร์อิสระเท่ากับ $[x_2 - x_1, y_2 - y_1]$ (ก.196-ก.197)
- 7.10 นักเรียนบอกแวกเตอร์อิสระของแวกเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.198-ก.204 แบบสอบข้อที่ 35-37)
8. ให้เข้าใจการบวกแวกเตอร์ การลบแวกเตอร์และการคูณแวกเตอร์กับสเกลาร์ในระนาบพิกัดฉาก
- 8.1 นักเรียนสรุปไควาผลบวกของแวกเตอร์ $[a, b]$ และ $[c, d]$ จะเท่ากับ $[a+c, b+d]$ (ก.205-ก.211)
- 8.2 นักเรียนบอกผลบวกของแวกเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.212-ก.216)

แบบสอบข้อที่ 38-39)

- 8.3 นักเรียนบอกคุณสมบัติการสลับที่สำหรับการบวกเวกเตอร์ได้ (ก.217-ก.218)
- 8.4 นักเรียนบอกคุณสมบัติการจับหมู่สำหรับการบวกเวกเตอร์ได้ (ก.219-ก.220)
- 8.5 นักเรียนบอกไคววาเอกลักษณะสำหรับการบวกเวกเตอร์ในระนาบพิกัดจากคือ $[0,0]$ (ก.221-ก.222)
- 8.6 นักเรียนบอกไคววาอินเวอร์สสำหรับการบวกของ $[a,b]$ คือ $[-a,-b]$ (ก.223-ก.225 แบบสอบข้อที่ 40)
- 8.7 นักเรียนบอกผลลบของเวกเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.226-ก.230 แบบสอบข้อที่ 41)
- 8.8 นักเรียนสรุปไคววาผลคูณของเวกเตอร์ $[a,b]$ กับสเกลาร์ β ใดๆ จะเท่ากับ $[\beta a, \beta b]$ (ก.231-ก.234)
- 8.9 นักเรียนบอกผลคูณของเวกเตอร์กับสเกลาร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.235-ก.236 แบบสอบข้อที่ 42)
- 8.10 เมื่อกำหนดนิพจน์ของเวกเตอร์มาให้ นักเรียนหาผลสำเร็จได้ถูกต้อง (ก.237-ก.239 แบบสอบข้อที่ 43)
9. ให้สามารถหาขนาดของเวกเตอร์
- 9.1 นักเรียนบอกขนาดของปริมาณเวกเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.240-ก.241)
- 9.2 นักเรียนใช้สัญลักษณ์ $||$ บอกขนาดของเวกเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.242-ก.244 แบบสอบข้อที่ 44)
- 9.3 เมื่อกำหนดเวกเตอร์ใดๆในระนาบ นักเรียนหาขนาดของเวกเตอร์นั้นได้ โดยใช้ทฤษฎีของพีธาโกรัส (ก.245-ก.249)
- 9.4 นักเรียนสรุปไคววาขนาดของเวกเตอร์ $[a,b]$ ใดๆจะเท่ากับรากที่สองของผลบวกของกำลังสองของ a กับกำลังสองของ b (ก.250)

- 9.5 นักเรียนบอกขนาดของเวกเตอร์ใดๆ ที่กำหนดให้ได้ (ก.251-ก.256 แบบสอบข้อที่ 45-46)
10. ให้อธิบายเวกเตอร์หนึ่งหน่วย และสามารถเขียนเวกเตอร์ใดๆ ในรูปของเวกเตอร์หนึ่งหน่วย i และ j ได้
- 10.1 นักเรียนบอกขนาดของ $[1,0]$ และ $[0,1]$ ได้ (ก.257)
- 10.2 นักเรียนสรุปได้ว่า เวกเตอร์ $[1,0]$ และ $[0,1]$ เป็นเวกเตอร์หนึ่งหน่วย (ก.258 แบบสอบข้อที่ 47)
- 10.3 นักเรียนบอกเวกเตอร์หนึ่งหน่วยของเวกเตอร์ที่กำหนดให้ได้ (ก.259-ก.265 แบบสอบข้อที่ 48)
- 10.4 นักเรียนเขียนเวกเตอร์ที่กำหนดให้ในรูปผลบวกของ $[1,0]$ และ $[0,1]$ ได้ (ก.266-ก.269)
- 10.5 นักเรียนเขียนเวกเตอร์ที่กำหนดให้ในรูปของเวกเตอร์หนึ่งหน่วย i และ j ได้ (ก.270-ก.279 แบบสอบข้อที่ 49-50)

4. สร้างแบบสอบก่อนและหลังเรียนบทเรียน

ผู้วิจัยได้สร้างแบบสอบขึ้น เพื่อเป็นเครื่องมือวัดประสิทธิภาพของบทเรียน โดยสร้างตามวัตถุประสงค์เชิงพฤติกรรม เพื่อจะได้แบบสอบที่มีความแม่นยำเชิงเนื้อหา (Content Validity) สูง แบบสอบที่สร้างขึ้นเป็นแบบเลือกตอบ (Multiple Choice) ชนิด 4 ตัวเลือก สร้างครั้งแรกมีจำนวน 62 ข้อ ผู้วิจัยได้นำแบบสอบนี้ไปทดสอบเพื่อหาค่าความเชื่อมั่น (Reliability) ค่าความยาก (Item Difficulty) และค่าอำนาจจำแนก (Power Discrimination) กับนักเรียนระดับประกาศนียบัตรวิชาชีพการศึกษาวិทยาลัยครูภูเก็ต จังหวัดภูเก็ต จำนวน 112 คน

ผู้วิจัยได้คำนวณค่าความเชื่อมั่น (r_{tt}) ของแบบสอบชุดนี้ โดยใช้สูตรของคูเปอร์ ริชาร์ดสัน (สูตร 20) ผลปรากฏว่า แบบสอบมีค่าความเชื่อมั่น 0.783 (ดูรายละเอียดตารางที่ 3-4 ในภาคผนวก)

ต่อจากนั้น ผู้วิจัยได้คำนวณค่าความยาก (p) และค่าอำนาจจำแนก (r) ของ

แบบสอบแต่ละข้อ โดยใช้เทคนิค 27% แล้วเปิดตารางวิเคราะห์ของ จุง เท ฟาน (Chung Tae Fan) ผู้วิจัยได้เลือกข้อสอบที่มีค่าความยากระหว่าง .20 ถึง .80 และค่าอำนาจจำแนกตั้งแต่ .20 ขึ้นไป มาจำนวน 50 ข้อ (ดูตารางที่ 5 ในภาคผนวก) เพื่อนำไปใช้เป็นเครื่องมือหาประสิทธิภาพของบทเรียนต่อไป



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



แบบสอบก่อนและหลังเรียนบทเรียน

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

แบบสอบเรื่อง "เวกเตอร์"

คำสั่ง จงเลือกคำตอบที่ถูกต้องที่สุดเพียงคำตอบเดียว แล้วทำเครื่องหมาย "X" ลงใน
กระดานคำตอบให้ตรงกับข้อที่นักเรียนเลือก

1. จากข้อต่อไปนี้ ข้อใดไม่เป็นปริมาณสเกลาร์

ก. การเคลื่อนที่

ข. อุณหภูมิ

ค. น้ำหนัก

ง. ปริมาตร

2. จากข้อต่อไปนี้ ข้อใดเป็นปริมาณเวกเตอร์

ก. อุณหภูมิ 30 องศาเซลเซียส

ข. ส่วนของเส้นตรงขนาด 2 เมตร

ค. ขาวสารหนัก 10 กิโลกรัม

ง. การเดินทางไปทางทิศใต้ 10 เมตร

3. ปริมาณเวกเตอร์คืออะไร

ก. ปริมาณที่บอกขนาดอย่างเดียว

ข. ปริมาณที่บอกทิศทางอย่างเดียว

ค. ปริมาณที่บอกทั้งขนาดและทิศทาง

ง. ปริมาณที่บอกเฉพาะตำแหน่ง

4. ข้อแตกต่างระหว่างปริมาณสเกลาร์และปริมาณเวกเตอร์คือข้อใด

ก. ปริมาณเวกเตอร์มีขนาด

ข. ปริมาณเวกเตอร์มีทิศทาง

ค. ปริมาณสเกลาร์มีขนาด

ง. ปริมาณสเกลาร์มีทิศทาง

5. เวกเตอร์ที่เขียนแทนการแล่นของเรือยนต์ไปทางทิศตะวันตก 3 ไมล์ คือข้อใด

ก. $A \longrightarrow B$

ข. $A \longleftarrow B$

ค. $A \longleftarrow B$

ง. $B \longrightarrow A$

6. จากรูป $A \longleftarrow B$ จงบอกจุดเริ่มต้นและจุดปลาย

ก. AB เป็นจุดเริ่มต้นและจุดปลาย

ข. \vec{AB} เป็นจุดเริ่มต้นและจุดปลาย

ค. A เป็นจุดเริ่มต้นและ B เป็นจุดปลาย

ง. B เป็นจุดเริ่มต้นและ A เป็นจุดปลาย

7. ข้อใดคือสัญลักษณ์ที่เขียนแทนเวกเตอร์



ก. \vec{QP} หรือ QP

ข. \vec{QP}

ค. \vec{PQ} หรือ PQ

ง. \vec{PQ}



8. $\vec{AB} = \vec{EF}$ หมายความว่าอย่างไร

- ก. \vec{AB} และ \vec{EF} มีขนาดเท่ากันและขนานกัน
- ข. \vec{AB} และ \vec{EF} มีขนาดเท่ากันและทิศทางเดียวกัน
- ค. \vec{AB} และ \vec{EF} มีขนาดเท่ากันแต่ทิศทางตรงข้ามกัน
- ง. \vec{AB} และ \vec{EF} มีทิศทางเดียวกันและขนานกัน

9. เวกเตอร์อิสระคือเวกเตอร์ชนิดใด

- ก. บอกขนาดอย่างเดียว
- ข. บอกทิศทางอย่างเดียว
- ค. บอกเฉพาะขนาดกับทิศทาง
- ง. บอกจุดเริ่มต้นและจุดปลาย

10. เวกเตอร์จำกัดคือเวกเตอร์ชนิดใด

- ก. บอกขนาดอย่างเดียว
- ข. บอกทิศทางอย่างเดียว
- ค. บอกเฉพาะขนาดกับทิศทาง
- ง. บอกจุดเริ่มต้นและจุดปลาย

11. จากข้อต่อไปนี้ข้อใดเป็นคำกล่าวที่ถูกต้อง

- ก. เวกเตอร์จำกัดเป็นสมาชิกของเวกเตอร์อิสระ
- ข. เวกเตอร์อิสระเป็นสมาชิกของเวกเตอร์จำกัด
- ค. เวกเตอร์จำกัดเป็นอินเวอร์สของเวกเตอร์อิสระ
- ง. เวกเตอร์อิสระและเวกเตอร์จำกัดไม่เกี่ยวข้องกัน

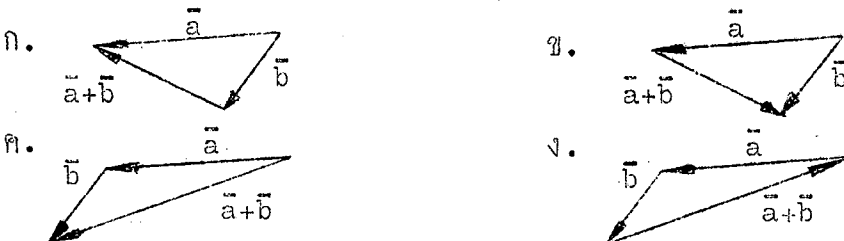
12. $\vec{BC} + \vec{CD} + \vec{DE} + \vec{EF}$ มีค่าเท่าใด

- ก. \vec{BE}
- ข. \vec{BF}
- ค. \vec{CF}
- ง. \vec{DD}

13. จากรูปสี่เหลี่ยมคางหมู ABCD ผลบวกของ \vec{u} และ \vec{v} คือข้อใด



14. รูปในข้อใดที่แสดงผลบวกของ \vec{a} และ \vec{b} ได้ถูกต้อง



15. $\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CD} + \vec{DA}$ มีค่าเท่าใด
 ก. $\vec{0}$ ข. \vec{AC} ค. \vec{DA} ง. \vec{AB}

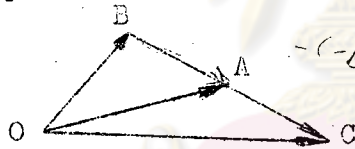
16. $\vec{ST} + \vec{TS}$ มีค่าเท่าใด
 ก. \vec{ST} ข. \vec{TS} ค. $2\vec{ST}$ ง. $\vec{0}$

17. เราสรุปว่า $(\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} = \vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})$ โดยใช้คุณสมบัติข้อใด
 ก. คุณสมบัติปิด, ข. คุณสมบัติการจับหมู่
 ค. คุณสมบัติการสลับที่ ง. คุณสมบัติการกระจาย

18. กำหนด \vec{u} และ \vec{v} ใดๆ $\vec{0}$ เป็นเอกลักษณ์สำหรับการบวก เพราะข้อใด
 ก. $\vec{u} + \vec{v} = \vec{0} = \vec{v} + \vec{u}$ ข. $\vec{u} + (-\vec{u}) = \vec{0} = (-\vec{u}) + \vec{u}$
 ค. $\vec{u} + \vec{0} = \vec{u} = \vec{0} + \vec{u}$ ง. $\vec{0} + \vec{0} = \vec{0} = \vec{0} + \vec{0}$

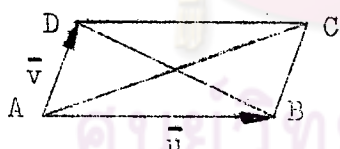
19. $\vec{a} - \vec{b}$ มีผลลัพท์ตรงกับข้อใด
 ก. $\vec{b} - \vec{a}$ ข. $\vec{b} + \vec{a}$ ค. $\vec{a} - (-\vec{b})$ ง. $\vec{a} + (-\vec{b})$

20. จากรูป A แบ่งครึ่ง BC ดังนั้น $\vec{OA} - \vec{AB}$ มีค่าเท่าใด



ก. \vec{OC} ข. \vec{OB}
 ค. \vec{AC} ง. \vec{BC}

21. จากรูปสี่เหลี่ยมด้านขนาน ABCD $\vec{u} - \vec{v}$ มีค่าเท่าใด



ก. \vec{DB} ข. \vec{BD}
 ค. \vec{AC} ง. \vec{CA}

22. เวกเตอร์ที่มีขนาดเป็น 3 เท่าของ \vec{u} และมีทิศทางตรงข้ามกับ \vec{u} คือเวกเตอร์ใด
 ก. $3\vec{u}$ ข. $-3\vec{u}$ ค. $4\vec{u}$ ง. $-4\vec{u}$

23. ถ้า \vec{a} มีทิศทางไปทางทิศตะวันออก $-10\vec{a}$ จะมีทิศทางไปทางใด
 ก. ทิศตะวันตก ข. ทิศตะวันออกเฉียง ค. ทิศใต้ ง. ทิศเหนือ

24. ถ้า $m\vec{v}$ เป็นเวกเตอร์ที่มีทิศทางเดียวกับ \vec{v} แสดงว่า m เป็นจำนวนใด
 ก. ศูนย์ ข. จำนวนจริงลบ ค. จำนวนจริงบวก ง. จำนวนจริงใดๆ

25. ถ้า a เป็นจำนวนใดๆ จะได้ $a \cdot \vec{0}$ เท่ากับเท่าใด
 ก. $\vec{0}$ ข. $\vec{0}$ ค. a ง. \vec{a}

26. ถ้า $\vec{u}=4\vec{v}$ ผลสรุปคือข้อใด

- ก. \vec{u} และ \vec{v} ไม่ขนานกันแต่มีทิศทางเดียวกัน
- ข. \vec{u} และ \vec{v} ไม่ขนานกันและมีทิศทางตรงข้ามกัน
- ค. \vec{u} และ \vec{v} ขนานกันและมีทิศทางเดียวกัน
- ง. \vec{u} และ \vec{v} ขนานกันแต่มีทิศทางตรงข้ามกัน

27. ถ้า a เป็นสเกลาร์ใดๆ $\vec{v} \times a$ จะได้คำตอบเป็นอะไร

- ก. จำนวนจริง ข. เส้นตรง ค. สเกลาร์ ง. เวกเตอร์

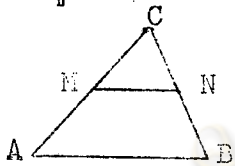
28. เราสรุปว่า $a(\vec{u}+\vec{v}) = a\vec{u}+a\vec{v}$ ตามคุณสมบัติอะไร

- ก. คุณสมบัติปิด ข. คุณสมบัติการสลับที่
- ค. คุณสมบัติการจัดหมู่ ง. คุณสมบัติการกระจาย

29. เอกลักษ์สำหรับการคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์คืออะไร

- ก. 0 ข. $\vec{0}$ ค. 1 ง. -1

30. จากรูปถ้า M และ N เป็นจุดกึ่งกลางของ AC และ CB ตามลำดับ ผลสรุปคือข้อใด



- ก. $\vec{MN} = \frac{1}{2}\vec{AB}$ ข. $\vec{MN} = \frac{1}{2}(\vec{MC}+\vec{CN})$
- ค. $\vec{MN} = \frac{1}{2}\vec{AC}$ ง. $\vec{MN} = \frac{1}{2}(\vec{CB}+\vec{AB})$

31. จากรูป \vec{AC} เท่ากับข้อใด

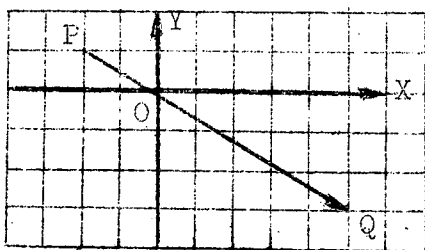


- ก. $\vec{AD}+\vec{CD}$ ข. $\vec{BN}+\vec{ND}$
- ค. $\vec{AB}+\vec{BC}$ ง. $\vec{AB}+\vec{BD}$

32. จากรูปในข้อ 31 ถ้า $\vec{AN}=\frac{1}{2}\vec{AC}$ และ M เป็นจุดกึ่งกลางของ AC ผลสรุปคือข้อใด

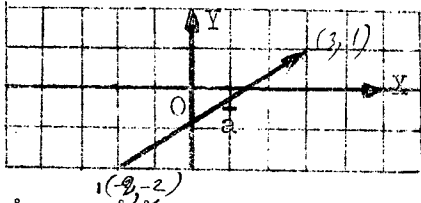
- ก. $\vec{AN} = \vec{NC}$ ข. $\vec{BN} = \vec{ND}$
- ค. M, N เป็นจุดบนด้าน AC ง. M, N เป็นจุดเดียวกัน

33. ตำแหน่งของจุดเริ่มต้นและจุดปลายของ \vec{PQ} คือจุดใด



- ก. (1, -2) และ (-3, 5)
- ข. (-2, 1) และ (5, -3)
- ค. (5, -3) และ (-2, 1)
- ง. (2, 1) และ (-5, -3)

34. \vec{a} เป็นสมาชิกของเวกเตอร์อิสระในข้อใด



- ก. $[3, 1]$ ข. $[2, 3]$
- ค. $[3, 5]$ ง. $[5, 3]$

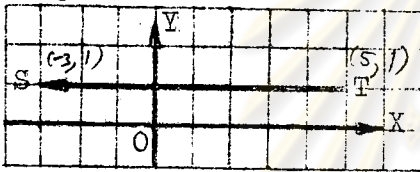
35. กำหนดจุดลำดับของ $A=(3, -4), B=(4, 5)$ \vec{AB} เป็นสมาชิกของเวกเตอร์ใด

- ก. $[-1, -9]$ ข. $[1, 9]$ ค. $[-1, -2]$ ง. $[1, 1]$

36. กำหนดจุดลำดับของ $O=(0, 0), C=(-2, -1)$ \vec{OC} เป็นสมาชิกของเวกเตอร์ใด

- ก. $[1, 2]$ ข. $[2, 1]$ ค. $[-1, -2]$ ง. $[-2, -1]$

37. จากรูป \vec{TS} เป็นสมาชิกของเวกเตอร์ใด



- ก. $[-8, 1]$ ข. $[8, 1]$
- ค. $[-8, 0]$ ง. $[8, 0]$

38. $[1, 3] + [-8, 4]$ เท่ากับเวกเตอร์ใด

- ก. $[9, 7]$ ข. $[-9, 1]$ ค. $[5, -5]$ ง. $[-7, 7]$

39. กำหนดจุดลำดับของ $O=(0, 0), A=(2, 2), B=(5, 4)$ $\vec{OA} + \vec{OB}$ เท่ากับเวกเตอร์ใด

- ก. $[3, 2]$ ข. $[7, 6]$ ค. $[-3, -2]$ ง. $[6, 7]$

40. อินเวอร์สของเวกเตอร์ $[2, -3]$ คือเวกเตอร์ใด

- ก. $[0, 0]$ ข. $[-2, -3]$ ค. $[-3, 2]$ ง. $[-2, 3]$

41. ถ้า $\vec{a} = [5, 3], \vec{b} = [2, -5]$ $\vec{a} - \vec{b}$ คือเวกเตอร์ใด

- ก. $[3, -2]$ ข. $[3, 8]$ ค. $[7, -2]$ ง. $[-7, -8]$

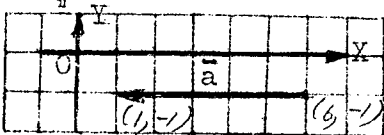
42. ถ้า $\vec{u} = [3, -1]$ $3\vec{u}$ เท่ากับเวกเตอร์ใด

- ก. $[9, -1]$ ข. $[3, -3]$ ค. $[9, -3]$ ง. $[6, -2]$

43. เมื่อ $\vec{u} = [3, 4], \vec{v} = [-2, -1], \vec{w} = [-1, -2]$ $\vec{u} + 2\vec{v} - 3\vec{w}$ มีค่าตอบตรงกับข้อใด

- ก. $[0, 1]$ ข. $[2, 8]$ ค. $[-4, -4]$ ง. $[4, 8]$

44. จากรูป จงหาขนาดของ \vec{a}



- ก. 5 ข. -5
- ค. 2 ง. -2

45. จงหา $|\vec{AB}|$ เมื่อจุดลำดับของ $A=(1,2), B=(5,7)$

ก. $\sqrt{41}$

ข. $\sqrt{117}$

ค. 6

ง. 7

46: $|[a,b]|$ เท่ากับข้อใด

ก. $\sqrt{a+b}$

ข. $\sqrt{a-b}$

ค. $\sqrt{a^2+b^2}$

ง. $\sqrt{a^2-b^2}$

47. เวกเตอร์ในข้อใดเป็นเวกเตอร์หนึ่งหน่วย

ก. $[1,1]$

ข. $[-1,-1]$

ค. $[0,0]$

ง. $[1,0]$

48. เวกเตอร์หนึ่งหน่วยของ $[4,-3]$ เป็นเท่าใด

ก. $[1,-1]$

ข. $[3,-4]$

ค. $[\frac{4}{5}, -\frac{3}{5}]$

ง. $\frac{1}{5}$

49. ให้ $\vec{a}=[2,4]$ \vec{a} เขียนแสดงในรูปของเวกเตอร์หนึ่งหน่วย i และ j ได้อย่างไร

ก. $2i+4j$

ข. $2j+4i$

ค. $2i-4j$

ง. $-2i-4j$

50. $\vec{u} = 6i-j$ มีความหมายเดียวกับเวกเตอร์ใด

ก. $[6,-1]$

ค. $[6,1]$

ข. $[-6,1]$

ง. $[-6,-1]$

ศูนย์วิทยพัชร์พูนเคอร์
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

5. สร้างบทเรียนแบบโปรแกรมเรื่อง "เวกเตอร์"

ผู้วิจัยได้สร้างบทเรียนแบบโปรแกรมตามวัตถุประสงค์เชิงพฤติกรรมที่กำหนดไว้ในแต่ละข้อ แล้วนำบทเรียนไปวิเคราะห์หาประสิทธิภาพของบทเรียนตามลำดับขั้นดังนี้

5.1 ขั้นหนึ่งคน 2 ครั้ง การทดลองขั้นนี้เพื่อปรับปรุงแก้ไขบทเรียน

5.1.1 ขั้นหนึ่งคนครั้งที่หนึ่ง ผู้วิจัยได้สุ่มนักเรียนชั้นมัธยมศึกษาปีที่สี่ของโรงเรียนสุวรรณารามวิทยาคมจำนวนหนึ่งคน เพื่อเรียนบทเรียนระหว่างเวลา 15.30-17.30 น. เป็นเวลา 3 วัน โดยให้นักเรียนทำตามลำดับดังนี้

5.1.1.1 ทำแบบสอบก่อนเรียนบทเรียน

5.1.1.2 เรียนจากบทเรียนแบบโปรแกรม

5.1.1.3 ทำแบบสอบหลังเรียนบทเรียน

5.1.2 ขั้นหนึ่งคนครั้งที่สอง เมื่อปรับปรุงแก้ไขบทเรียนจากการทดลองครั้งที่หนึ่งแล้ว ผู้วิจัยได้นำบทเรียนไปทดลองเป็นครั้งที่สองกับนักเรียนชั้นมัธยมศึกษาปีที่สี่ของโรงเรียนวัดเบญจมบพิตรจำนวนหนึ่งคน ใช้เวลาทดลอง 1 วัน ระหว่างเวลา 9.30-16.00 น. โดยดำเนินการเช่นเดียวกับครั้งแรก


5.2 ขั้นกลุ่มเล็ก หลังจากได้แก้ไขปรับปรุงบทเรียนเป็นครั้งที่สองเสร็จแล้ว ผู้วิจัยได้นำบทเรียนไปทดลองกับนักเรียนจำนวน 10 คน ระดับชั้นมัธยมศึกษาปีที่สี่ โรงเรียนสตรีภูเก็ต จังหวัดภูเก็ต ระหว่างเวลา 8.30-12.00 น. เป็นเวลา 2 วัน โดยดำเนินการเช่นเดียวกับขั้นหนึ่งคน

5.3 ขั้นภาคสนาม เป็นขั้นทดลองเพื่อวิเคราะห์หาประสิทธิภาพของบทเรียนกลุ่มตัวอย่างที่ใช้ในการทดลองคือ นักเรียนจำนวน 100 คน ระดับประกาศนียบัตรวิชาชีพชั้นปีที่หนึ่ง วิทยาลัยครูภูเก็ต จำนวน 3 ห้องเรียน คือห้อง 1.6, 1.7 และ 1.8 ใช้เวลาทดลองรวมทั้งสิ้น 6 วัน ตามตารางข้างล่างนี้

ตารางที่ 1 ตารางเวลาทดลองบทเรียนแบบโปรแกรมชั้นภาคสนาม

เวลา วัน	8.00	9.00	10.00	11.00		13.00	14.00	15.00
	9.00	10.00	11.00	12.00		14.00	15.00	16.00
19มค.19				1.7			1.8	
20มค.19	1.6	1.7	1.6	1.7		1.8	1.8	
21มค.19		1.8	1.8					
22มค.19		1.6 1.8		1.7		1.6		
23มค.19	1.8			1.6		1.6 1.7	1.7	
24มค.19		สอบ						

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



บทเรียนแบบโปรแกรมวิชาคณิตศาสตร์ เรื่อง "เวกเตอร์"

สำหรับ

ระดับมัธยมศึกษาตอนปลาย

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

คำชี้แจงสำหรับผู้เรียน

บทเรียนนี้เรียกว่าบทเรียนแบบโปรแกรม เป็นบทเรียนที่สร้างขึ้นเพื่อให้ผู้เรียนเรียนได้ด้วยตนเอง บทเรียนจะทำหน้าที่เสมือนเป็นผู้สอนประจำตัวผู้เรียน ดังนั้นผู้เรียนจะต้องปฏิบัติตามคำแนะนำในการเรียนอย่างเคร่งครัด

รายละเอียดเกี่ยวกับบทเรียนมีดังนี้

1. บทเรียนแบบโปรแกรมบทนี้ เขียนขึ้นตามหลักสูตรคณิตศาสตร์ระดับมัธยมศึกษาตอนปลาย ของสถาบันส่งเสริมการสอนวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี
2. เนื้อหาในบทเรียนแบ่งออกเป็นชั้นเล็กๆ เรียกว่า กรอบ เรียงจากง่ายไปหายาก ตามลำดับ
3. แต่ละกรอบจะมีข้อความให้ผู้เรียนอ่านและมีคำถามนำให้ผู้เรียนคิดและตอบคำถาม ดังนั้น การอ่านข้อความนักเรียนควรใช้ความสังเกต แล้วเปรียบเทียบจนสามารถสรุปหลักเกณฑ์และนำไปใช้ได้
4. ผู้เรียนจะทราบทันทีว่า คำตอบของผู้เรียนถูกหรือผิด เพราะมีคำตอบเฉลยไว้ด้วย
5. ในแต่ละกรอบแบ่งเป็นสองช่องดังนี้

	ก.1	ในช่องนี้มีข้อความให้ผู้เรียนอ่านและมีคำถามให้ผู้เรียนตอบหรือให้เติมข้อความที่ขาดหายไป
ในช่องนี้มีคำตอบเฉลยของกรอบที่ 1	ก.2	
ในช่องนี้มีคำตอบเฉลยของกรอบที่ 2	ก.3	

คำแนะนำในการเรียน

นักเรียนจะได้รับประโยชน์มาก ถ้านักเรียนทำตามคำแนะนำต่อไปนี้อย่างเคร่งครัด

1. หากกระดาษแข็งเท่าไม้โปรแทรกเตอร์ ปิดข้อความในกรอบที่ 2
2. เริ่มอ่านกรอบที่ 1 แล้วตอบคำถามหรือเติมข้อความที่ขาดหายไป
3. ตรวจสอบคำตอบของนักเรียนด้วยการเลื่อนกระดาษลงไปปิดกรอบที่ 3 นักเรียนจะพบคำตอบเฉลยของกรอบที่ 1 อยู่ทางซ้ายมือของกรอบที่ 2
 - 3.1 ถ้านักเรียนตอบถูก ให้นักเรียนอ่านกรอบที่ 2 ต่อไป และดำเนินเช่นนี้ต่อไปเรื่อยๆ
 - 3.2 ถ้านักเรียนตอบผิด ให้นักเรียนกลับไปอ่านกรอบที่ 1 ให้เข้าใจแล้วคิดใหม่ ชี้นำคำตอบเดิมและเขียนคำตอบที่ถูกต้องไว้ที่คำตอบที่ผิดแล้วจึงอ่านกรอบต่อไป
4. นักเรียนต้องทำทุกๆกรอบจากเริ่มต้น อย่าข้ามกรอบใดกรอบหนึ่งเป็นอันขาด
5. ขอให้นักเรียนซื้อสติกส์ของตนเอง อย่าลอกคำตอบ เพราะบทเรียนที่นักเรียนกำลังทำอยู่นี้ไม่ใช่แบบสอบ แต่เป็นบทเรียนเพื่อการเรียนรู้
6. อย่าแข่งขันกันตอบเพียงเพื่อให้เสร็จก่อนเพื่อน เพราะจะทำให้นักเรียนตอบคำถามโดยไม่ได้คิดตาม จะไม่ช่วยให้เกิดความเข้าใจในเรื่องนั้นๆได้เลย
7. เมื่อจบบทเรียนแล้ว จะมีแบบสอบให้นักเรียนทำ เพื่อวัดดูว่านักเรียนมีความรู้ความเข้าใจเพียงใด

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

บทที่ 1

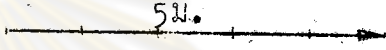
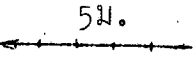
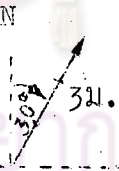
ความหมายและสัญลักษณ์

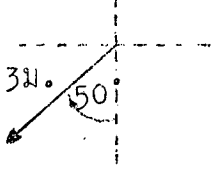

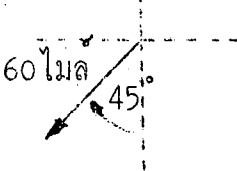
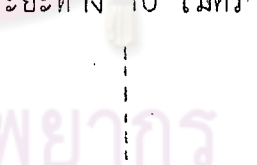
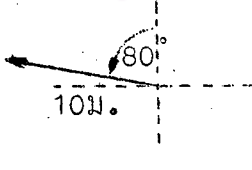
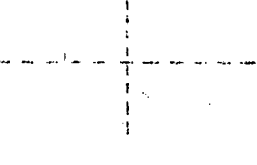
	<p>ก.1</p> <p>น้ำหนัก ความสูง พื้นที่ ปริมาตร และความยาวล้วนแต่เป็นตัวอย่างของปริมาณที่บอกเฉพาะขนาด</p> <p>ดังนั้น ความยาวของเชือก 5 เมตร ก็เป็นปริมาณที่บอกเฉพาะ.....อย่างเดียว</p>
<p>ขนาด</p>	<p>ก.2</p> <p>ถ้าบอกว่า มีเงิน 10 บาท พื้นที่ห้อง 4 ตารางเมตร วัตถุมีปริมาตร 50 ลูกบาศก์เซนติเมตร</p> <p>การบอกเช่นนี้ เป็นการบอกเฉพาะ.....ของปริมาณ</p>
<p>ขนาด</p>	<p>ก.3</p> <p>ปริมาณที่บอกเฉพาะขนาดอย่างเดีวนี้ เราเรียกว่า ปริมาณสเกลาร์ (scalar quantity)</p> <p>ดังนั้น ความยาวของเชือก 5 เมตร เงิน 10 บาท เหล่านี้ จึงเป็นปริมาณ..... เพราะเป็นปริมาณที่บอก.....อย่างเดียว</p>
<p>สเกลาร์ ขนาด</p>	<p>ก.4</p> <p>น้ำหนักของส้ม 2 กิโลกรัม เป็นปริมาณ..... เพราะเป็นปริมาณที่บอก.....อย่างเดียว</p>

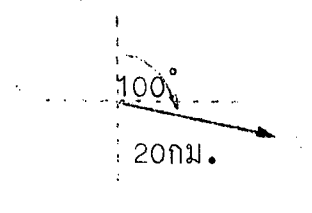
<p>สเกลาร์ ขนาด</p>	<p>ก.5 "ความรัก" <u>ไม่</u>เป็นปริมาณ..... เพราะ.....ปริมาณที่บอกขนาด (เป็น/ไม่เป็น)</p>
<p>สเกลาร์ <u>ไม่</u>เป็น</p>	<p>ก.6 "การเล่นของเรือลำหนึ่งไปทางทิศใต้ 30 ไมล์" <u>ไม่</u>เป็นปริมาณที่บอกเฉพาะขนาดอย่างเดียว <u>ดังนั้น</u> จึง.....ปริมาณสเกลาร์ (เป็น/ไม่เป็น)</p>
<p><u>ไม่</u>เป็น</p>	<p>ก.7 "การเล่นของเรือลำหนึ่งไปทางทิศใต้ 30 ไมล์" เป็น ตัวอย่างการบอกปริมาณที่เกี่ยวกับการเคลื่อนที่ ซึ่งนอกจาก จะบอกขนาดของระยะทางแล้ว ยังบอกทิศทางของการ — เคลื่อนที่อีกด้วย จึง <u>ไม่</u>เป็นปริมาณสเกลาร์ ฉะนั้น เราอาจกล่าวได้ว่า ปริมาณที่เกี่ยวกับการเคลื่อน ที่จะบอกทั้ง.....และ..... จึง..... ปริมาณสเกลาร์</p>
<p>ขนาดและทิศทาง <u>ไม่</u>เป็น</p>	<p>ก.8 ดังนั้น "การบินของเครื่องบินลำหนึ่งไปทางทิศเหนือด้วย อัตราเร็ว 400 กิโลเมตรต่อชั่วโมง" ซึ่งเป็นปริมาณที่บอก ทั้ง.....และ..... จึง.....ปริมาณ สเกลาร์</p>






<p>ขนาดและทิศทาง ไม่เป็น</p>	<p>ก.9 ปริมาณที่บอกทั้ง<u>ขนาดและทิศทาง</u>นี้ เราเรียกว่า <u>ปริมาณเวกเตอร์</u> (vector quantity) ดังนั้น "การบินของเครื่องบินไปทางทิศตะวันตกเฉียงเหนือเป็นระยะทาง 400 ไมล์" จึงเป็นปริมาณ.....เพราะบอกทั้ง.....</p>
<p>เวกเตอร์ ขนาดและทิศทาง</p>	<p>ก.10 ความเร็วของเรือข้ามฟากที่แล่นจากฝั่งหนึ่งไปยังอีกฝั่งหนึ่งโดยใช้อัตราเร็ว 20 กิโลเมตรต่อชั่วโมงในทิศเหนือเฉียงไปทางตะวันออก 60° เป็นปริมาณ..... เพราะบอก.....</p>
<p>เวกเตอร์ ขนาดและทิศทาง</p>	<p>ก.11 จึงสรุปได้ว่าปริมาณที่เกี่ยวข้องกับ<u>การเคลื่อนที่</u> ซึ่งได้แก่ความเร็ว ความเร่ง แรง เป็นต้น เป็นปริมาณ.....เพราะเป็นปริมาณที่บอก.....</p>
<p>เวกเตอร์ ขนาดและทิศทาง</p>	<p>ก.12 "ออกแรง 50 ปอนด์ ผลักก้อนหินก้อนหนึ่งไปทางทิศใต้" เป็นปริมาณ.....เพราะบอก..... "น้ำมัน 2000 ลิตร" เป็นปริมาณ..... เพราะบอก.....</p>

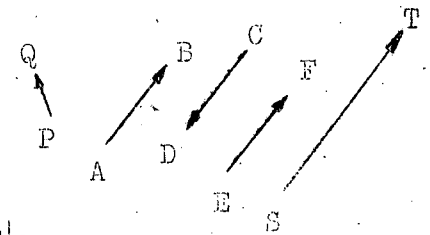
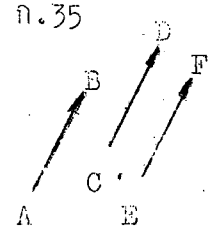
<p>เวกเตอร์, ขนาดและ ทิศทาง สเกลาร์, ขนาด</p>	<p>ก.13 ถ้าบอกว่า เดินทางจากกรุงเทพฯไปพิษณุโลก ก็เป็น การบอกทั้ง.....ของถารเดินทาง จึง เป็นปริมาณ..... แต่ถ้าบอกว่า เสาที่สูง 50 เมตร เป็นการบอก จึงเป็นปริมาณ.....</p>
<p>ขนาดและทิศทาง, เวกเตอร์ ขนาด, สเกลาร์</p>	<p>ก.14 "ส่วนของเส้นตรง" เป็นปริมาณ..... เพราะบอกเฉพาะ..... "ส่วนของเส้นตรงที่มีทิศทาง" เป็นปริมาณ.....เพราะบอก.....</p>
<p>สเกลาร์, ขนาด เวกเตอร์, ขนาดและ ทิศทาง</p>	<p>ก.15 จึงสรุปได้ว่า ปริมาณใดๆก็ตามที่บอกแค่ขนาด เรา เรียกว่า..... และปริมาณใดๆก็ตามที่บอกทั้งขนาดและทิศทาง เรา เรียกว่า.....</p>
<p>ปริมาณสเกลาร์ ปริมาณเวกเตอร์</p>	<p>ก.16 ดังนั้น ปริมาณเวกเตอร์คือ..... และ ปริมาณสเกลาร์คือ.....</p>

<p>ปริมาณที่บอกทั้งขนาด- และทิศทาง ปริมาณที่บอกแค่ขนาด</p>	<p>ก.17</p> <p>ส่วนของเส้นตรงที่มีทิศทาง (directed line segment) เราเขียนได้โดยให้ <u>ความยาวของเส้นตรง</u> แทนขนาด และ <u>หัวลูกศรบอกทิศทาง</u></p> <p>เช่น ส่วนของเส้นตรงที่มีขนาด 5 เมตร และมีทิศทางไปทางทิศตะวันออกเฉียง เราเขียนได้ดังนี้</p>  <p>จงเขียนส่วนของเส้นตรงที่มีขนาด 5 เมตร และมีทิศทางไปทางทิศตะวันตก</p>
	<p>ก.18</p> <p>ส่วนของเส้นตรงที่มีขนาด 3 เมตร และมีทิศทางไปทางทิศเหนือเฉียงไปทางตะวันออกเฉียง 30° (N30E) คือ</p>  <p>ดังนั้น ส่วนของเส้นตรงที่มีขนาด 3 เมตร และมีทิศทางไปทางทิศใต้เฉียงไปทางตะวันตก 50° (S50W) คือ</p> <p>(จงเขียนโดยประมาณ)</p>

	<p>ก.19</p> <p>ปริมาณเวกเตอร์ จึงเขียนแทนได้ด้วย <u>ส่วนของเส้น-</u> <u>ตรงที่มีทิศทาง</u> โดยมีความยาวของเส้นตรงแทน..... และหัวลูกศรบอก.....</p>
<p>ขนาด, ทิศทาง</p>	<p>ก.20</p> <p>ส่วนของเส้นตรงที่มีทิศทาง ที่เขียนแทนเวกเตอร์ของ การเคลื่อนที่ไป 60 ไมล์ทางทิศตะวันตกเฉียงใต้ (S.W.) คือ</p> 
	<p>ก.21</p> <p>การเดินทางของนักสำรวจไปทางทิศเหนือเฉียงไปทาง ตะวันตก 80° เป็นระยะทาง 10 เมตร จะเขียนรูปแสดง ได้ดังนี้</p> 
	<p>ก.22</p> <p>เวกเตอร์ขนาด 20 กิโลเมตร ในทิศทางที่เบนจากทิศ- เหนือไปทางตะวันออก 100° จะเขียนรูปแสดงได้ดังนี้</p> 

	<p>ก.23</p> <p>เป็นเวกเตอร์ที่มีขนาดและทิศทางจาก <u>A ไป B</u> เราเรียก A ว่า <u>จุดเริ่มต้น</u> (initial point) และเรียก B ว่า <u>จุดปลาย</u> (terminal point) ในทำนองเดียวกัน เป็นเวกเตอร์ที่มีขนาดและทิศทางจาก...ไป.... จึงเรียก C ว่า..... และ D ว่า.....</p>
<p>C, D จุดเริ่มต้น, จุดปลาย</p>	<p>ก.24</p> <p>เป็นเวกเตอร์ที่มีขนาดและทิศทางจาก...ไป.... จึงเรียก...ว่าจุดเริ่มต้น และ...ว่าจุดปลาย</p>
<p>F, E F, E</p>	<p>ก.25</p> <p>"เครื่องบินบินจากกรุงเทพฯ ไปยัง เชียงใหม่" เป็นปริมาณ เวกเตอร์ที่มี.....เป็นจุดเริ่มต้น และ.....เป็นจุดปลาย</p>
<p>กรุงเทพฯ เชียงใหม่</p>	<p>ก.26</p> <p>เวกเตอร์ที่มีขนาดและทิศทางจาก <u>A ไป B</u> เรียกว่า <u>เวกเตอร์ AB</u> และเขียนแทนด้วยสัญลักษณ์ \vec{AB} (หรือ \vec{AB} ก็ได้) ดังนั้น เวกเตอร์ที่มีขนาดและทิศทางจาก <u>C ไป D</u> เรียกว่า..... และเขียนแทนด้วยสัญลักษณ์ </p>

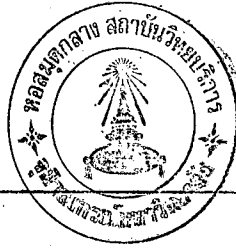
<p>เวกเตอร์ \vec{CD}</p> 	<p>ก.27</p>  <p>เป็นเวกเตอร์ที่มี.....เป็นจุดเริ่มต้น และเป็นจุดปลาย จึงเรียกว่า..... และเขียนแทนด้วยสัญลักษณ์.....</p>
<p>A,B</p> <p>เวกเตอร์ \vec{AB}, \vec{BA}</p>	<p>ก.28</p>  <p>เป็นเวกเตอร์ที่มี.....เป็นจุดเริ่มต้น และเป็นจุดปลาย จึงเรียกว่า..... และเขียนแทนด้วยสัญลักษณ์.....</p>
<p>B,A</p> <p>เวกเตอร์ \vec{BA}, \vec{AB}</p>	<p>ก.29</p>  <p>เรียกว่า..... และเขียนแทนด้วย สัญลักษณ์.....</p>
<p>เวกเตอร์ \vec{DC}</p> 	<p>ก.30</p> <p>การเขียนสัญลักษณ์แทนเวกเตอร์อาจใช้อักษรตัวเดียว มีเครื่องหมาย \rightarrow หรือ $-$ กำกับ เช่น อาจใช้สัญลักษณ์ \vec{a} หรือ \vec{b} แทนเวกเตอร์ \vec{a} ก็ได้ ดังนั้น \vec{a} หรือ \vec{b} ก็เป็นสัญลักษณ์ที่เขียนแทน.....</p>
<p>เวกเตอร์ \vec{a}</p>	<p>ก.31</p> <p>เวกเตอร์ \vec{p} ก็อาจเขียนแทนด้วยสัญลักษณ์..... หรือ.....</p>

<p>\vec{w}, \underline{w}</p>	<p>ก.32</p>  <p>จากรูป</p> <p>\vec{AB} และ \vec{PQ} มีขนาดไม่เท่ากันและมีทิศทางต่างกัน</p> <p>\vec{AB} และ..... มีขนาดไม่เท่ากันและมีทิศทางเดียวกัน</p> <p>\vec{AB} และ..... มีขนาดเท่ากัน และมีทิศทางตรงข้ามกัน</p> <p>.....และ..... มีขนาดเท่ากัน และมีทิศทางเดียวกัน</p>
<p>\vec{ST}, \vec{CD} \vec{AB} และ \vec{EF}</p>	<p>ก.33</p> <p>ถ้า \vec{AB} และ \vec{EF} มีขนาดเท่ากันและมีทิศทางเดียวกัน</p> <p>เวกเตอร์ทั้งสองจะ<u>เท่ากัน</u> และเขียนแสดงด้วย $\vec{AB} = \vec{EF}$</p> <p>ดังนั้น ถ้า \vec{u} และ \vec{v} มีขนาดเท่ากันและมีทิศทางเดียวกัน</p> <p>เราก็เขียนแสดงด้วย.....</p>
<p>$\vec{u} = \vec{v}$</p>	<p>ก.34</p> <p>จึงสรุปได้ว่า เวกเตอร์ที่มี.....และ</p> <p>.....จะเท่ากัน</p>
<p>ขนาดเท่ากันและ ทิศทางเดียวกัน</p>	<p>ก.35</p>  <p>ถ้า $\vec{AB}, \vec{CD}, \vec{EF}$ ต่างก็เป็นเวกเตอร์ที่มีขนาด 10 หน่วย และมีทิศทางไปทางทิศเหนือเฉียงไปทางตะวันออก 30° ดังรูป</p> <p>จะได้ว่า \vec{AB}, \vec{CD} และ \vec{EF} เป็นเวกเตอร์ที่.....</p> <p>(เท่ากัน/ไม่เท่ากัน)</p>

<p>เท่ากัน</p>	<p>ก.36</p> <p>ดังนั้น การเคลื่อนที่ไป 10 หน่วย ทางทิศเหนือเฉียงไปทางตะวันออก 30° จึงอาจแสดงด้วย \vec{AB} หรือ \vec{CD} หรือ \vec{PQ} หรือเวกเตอร์อื่นๆ. ถ้าเวกเตอร์เหล่านั้น.....</p> <p>.....</p>
<p>เท่ากัน</p>	<p>ก.37</p> <p>การเคลื่อนที่ไป 10 หน่วย ทางทิศเหนือเฉียงไปทางตะวันออก 30° เป็นเวกเตอร์ที่บอกขนาดและทิศทาง <u>แต่ไม่กำหนดจุดเริ่มต้นและจุดปลายให้</u></p> <p>เวกเตอร์เช่นนี้เรียกว่า <u>เวกเตอร์อิสระ</u> (free vectors)</p> <p>ด้วยเหตุนี้ การเดินทางไปทางทิศใต้ 60 เมตร จึงเป็นเวกเตอร์..... เพราะ.....</p> <p>(กำหนด/ไม่กำหนด) จุดเริ่มต้นและจุดปลายให้</p>
<p>อิสระ, ไม่กำหนด</p>	<p>ก.38</p> <p>เราสามารถได้ว่า <u>เวกเตอร์อิสระ</u> คือ <u>เวกเตอร์ที่ไม่กำหนดจุดเริ่มต้นและจุดปลายให้</u></p> <p>ดังนั้น การแล่นของเรือด้วยความเร็ว 20 กิโลเมตรต่อชั่วโมง ไปทางทิศเหนือเฉียงไปทางตะวันออก 200° เป็นเวกเตอร์..... เพราะ.....</p> <p>.....</p>

<p>อิสระ, ไม่กำหนดจุด- เริ่มต้นและจุดปลายให้</p>	<p>ก.39 การบินไป 950 กิโลเมตร ทางทิศตะวันออก เป็น เวกเตอร์..... เพราะ..... จุดเริ่มต้นและจุดปลายให้</p>
<p>อิสระ, ไม่กำหนด</p>	<p>ก.40 การบินจากกรุงเทพฯไปเชียงใหม่ เป็นเวกเตอร์- อิสระหรือไม่ (เป็น/ไม่เป็น) เพราะ.....จุดเริ่มต้นและจุดปลายให้</p>
<p>ไม่เป็น, กำหนด</p>	<p>ก.41 เวกเตอร์ที่กำหนดจุดเริ่มต้นและจุดปลายให้ จะเรียก ว่า <u>เวกเตอร์จำกัด</u> (fixed vectors) ดังนั้น การบินจากกรุงเทพฯไปเชียงใหม่เป็นเวกเตอร์เพราะ.....จุดเริ่มต้นและจุดปลาย</p>
<p>จำกัด, กำหนด</p>	<p>ก.42 <u>เรือข้ามฟากจากท่าพรานนกมายังท่าพระจันทร์</u> เป็น เวกเตอร์.....เพราะมี.....เป็นจุด เริ่มต้น และมี.....เป็นจุดปลาย</p>
<p>จำกัด, ท่าพรานนก ท่าพระจันทร์</p>	<p>ก.43 \vec{AB} เป็นเวกเตอร์..... เพราะมีจุดเริ่มต้น ที่..... และมีจุดปลายที่.....</p>

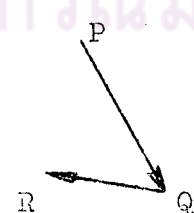
<p>จำกัด A, B</p>	<p>ก.44</p> <p>จึงสรุปได้ว่า เวกเตอร์ที่ไม่กำหนดจุดเริ่มต้นและจุดปลายให้ เราเรียกว่า.....</p> <p>และเวกเตอร์ที่กำหนดจุดเริ่มต้นและจุดปลายให้ เราเรียกว่า.....</p>
<p>เวกเตอร์อิสระ เวกเตอร์จำกัด</p>	<p>ก.45</p> <p>ถ้า \vec{AB}, \vec{CD} และ \vec{EF} ต่างก็เขียนแทนเวกเตอร์ของการเคลื่อนที่ 10 หน่วยในทิศเหนือเฉียงไปทางตะวันออก 30° จะพบว่า \vec{AB}, \vec{CD} และ \vec{EF} เป็นเวกเตอร์..... (อิสระ/จำกัด)</p> <p>ที่เขียนแทนเวกเตอร์.....ของการเคลื่อนที่ 10 หน่วยในทิศเหนือเฉียงไปทางตะวันออก 30°</p>
<p>จำกัด, อิสระ</p>	<p>ก.46</p> <p>ถ้า \vec{AB} เขียนแทนเวกเตอร์ที่มีขนาด 10 เมตร ไปทางทิศเหนือ ดังรูป</p> <p>เรากล่าวได้ว่า \vec{AB} เป็นสมาชิกของเวกเตอร์ที่มีขนาด 10 เมตร ไปทางทิศเหนือ</p> <p>ดังนั้นจะพบว่า \vec{AB} เป็นเวกเตอร์.....ที่เป็น..... (อิสระ/จำกัด)</p> <p>ของเวกเตอร์.....ที่มีขนาด 10 เมตร ไปทางทิศเหนือ (อิสระ/จำกัด)</p>




จำกัด, สมาชิก, อีสระ	ก.47 ถ้า \vec{PQ} เป็นเวกเตอร์ที่มีขนาด 3 หน่วย และมีทิศทางไปทางทิศตะวันออกเฉียงเหนือ ก็แสดงว่า \vec{PQ} เป็นเวกเตอร์.....ที่เป็น.....ของเวกเตอร์.....ที่มีขนาด 3 หน่วย และมีทิศทางไปทางทิศตะวันออกเฉียงเหนือ
จำกัด, สมาชิก, อีสระ	ก.48 จึงสรุปได้ว่า เวกเตอร์.....ใดๆ <u>จะเป็นสมาชิก</u> ของเวกเตอร์.....
จำกัด, อีสระ	ก.49 ถ้า $\vec{AB}, \vec{CD}, \vec{EF}$ และ \vec{PQ} ต่างก็เป็นเวกเตอร์จำกัดที่เป็นสมาชิกของเวกเตอร์อีสระที่มีขนาด 50 ไมล์ไปทางทิศใต้ จะได้ว่า $\vec{AB}, \vec{CD}, \vec{EF}$ และ \vec{PQ} จะ.....
เท่ากัน	ก.50 จึงสรุปได้อีกว่า เวกเตอร์จำกัดที่เป็นสมาชิกของเวกเตอร์อีสระเดียวกันยอม.....
เท่ากัน	

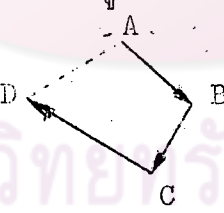
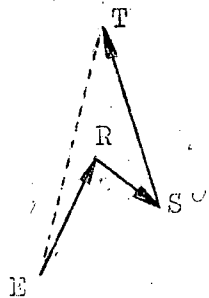
บทที่ 2

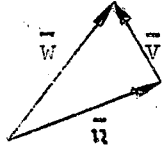
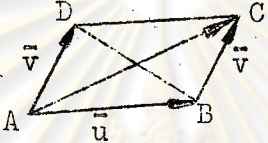

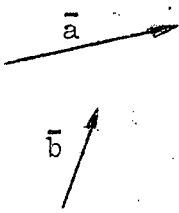
การบวกและการลบเวกเตอร์

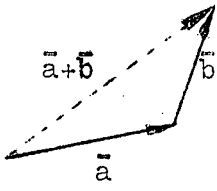
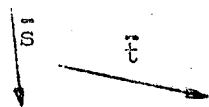
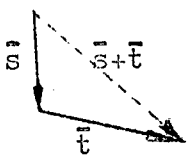

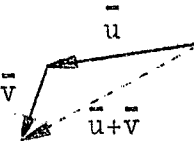
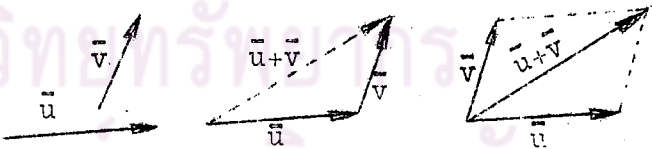
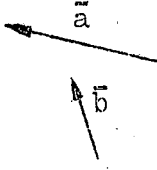
	<p>ก.51</p> <p>เมื่อพิจารณาเวกเตอร์ที่แทนการเดินทางจาก<u>กรุงเทพฯ</u> ไป<u>เชียงใหม่</u>แล้วเดินทางต่อไป<u>เชียงราย</u> ต่อจากนั้นก็กลับมา<u>พิษณุโลก</u> จะพบว่า การเดินทางครั้งนี้มีเวกเตอร์ที่ต่อเนื่องกันอยู่ 3 เวกเตอร์</p> <p>เวกเตอร์แรก คือการเดินทางจาก.....ไป.....</p> <p>เวกเตอร์ที่สองคือการเดินทางจาก.....ไป.....</p> <p>เวกเตอร์ที่สามคือการเดินทางจาก.....ไป.....</p>
<p>กรุงเทพฯ, เชียงใหม่ เชียงใหม่, เชียงราย เชียงราย, พิษณุโลก</p>	<p>ก.52</p> <p>จาก การเดินทางจากกรุงเทพฯไปเชียงใหม่แล้วเดินทางต่อไปเชียงราย ต่อจากนั้นก็กลับมาพิษณุโลก จะพบว่า การเดินทางครั้งนี้ มีจุดเริ่มต้นที่..... และจุดปลายที่.....</p>
<p>กรุงเทพฯ, พิษณุโลก</p>	<p>ก.53</p>  <p>$\vec{PQ} + \vec{QR}$ มีเวกเตอร์ต่อเนื่องกันอยู่.....</p> <p>เวกเตอร์ คือ</p> <p>เวกเตอร์จาก.....ไป.....</p> <p>และเวกเตอร์จาก.....ไป.....</p> <p>ดังนั้น $\vec{PQ} + \vec{QR}$ จะมีจุดเริ่มต้นที่.....และจุดปลายที่.....</p>

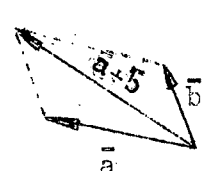

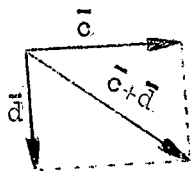
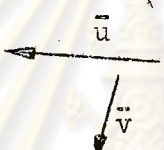
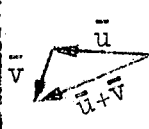

<p>2</p> <p>P,Q,Q,R</p> <p>P,R</p>	<p>ก.54</p> <p>ดังนั้น $\rightarrow \rightarrow \rightarrow \rightarrow$ มีเวกเตอร์ต่อเนื่องอยู่.....</p> <p>เวกเตอร์ และมีจุดเริ่มต้นที่.....จุดปลายที่.....</p>
<p>4</p> <p>A,E</p>	<p>ก.55</p> <p>การเดินทางโดยเครื่องบินจาก<u>กรุงเทพฯ</u>ไป<u>สงขลา</u></p> <p>แล้วเดินทางต่อไปยัง<u>ภูเก็ต</u> มีเวกเตอร์ต่อเนื่องกันอยู่..</p> <p>.....เวกเตอร์</p> <p>และการเดินทางครั้งนี้มีจุดเริ่มต้นที่.....</p> <p>จุดปลายที่.....</p>
<p>2</p> <p>กรุงเทพฯ,ภูเก็ต</p>	<p>ก.56</p> <p>สำหรับการเดินทางโดยเครื่องบินจาก<u>กรุงเทพฯ</u>ตรงไป</p> <p><u>ภูเก็ต</u> จะมีเวกเตอร์เพียง.....เวกเตอร์</p> <p>และการเดินทางครั้งนี้มีจุดเริ่มต้นที่.....</p> <p>จุดปลายที่.....</p>
<p>1</p> <p>กรุงเทพฯ,ภูเก็ต</p>	<p>ก.57</p> <p>จะพบว่า การเดินทางจาก<u>กรุงเทพฯ</u>ไป<u>สงขลา</u>แล้วเดินทาง</p> <p>ต่อมา<u>ภูเก็ต</u> กับ การเดินทางจาก<u>กรุงเทพฯ</u>ตรงไป</p> <p><u>ภูเก็ต</u>นั้น มีจุดเริ่มต้นและจุดปลาย.....</p> <p>(ต่างกับ/อย่างเดียวกัน)</p> <p>คือ จาก.....ไป.....</p>


<p>อย่างเดียวกัน กรุงเทพฯ,ภูเก็ต</p>	<p>ก.58</p> <p>การเดินทาง 2 แบบใดๆ ที่มีจุดเริ่มต้นและจุดปลาย อย่างเดียวกัน เราถือว่า <u>เท่ากัน</u></p>  <p>จากรูป</p> <ul style="list-style-type: none"> \vec{BS} แทนการเดินทางจาก<u>กรุงเทพฯ</u>ไป<u>สงขลา</u> \vec{SP} แทนการเดินทางจาก<u>สงขลา</u>ไป<u>ภูเก็ต</u> \vec{BP} แทนการเดินทางจาก<u>กรุงเทพฯ</u>ไป<u>ภูเก็ต</u> <p>การเดินทางจากกรุงเทพฯไปสงขลาแล้วเดินทางต่อมา ภูเก็ต จึงเขียนแทนด้วย.....</p> <p>และการเดินทางจากกรุงเทพฯตรงไปภูเก็ต ก็เขียนแทน ด้วย.....</p> <p>ดังนั้น จะได้ว่า $\vec{BS} + \vec{SP} = \dots\dots\dots$</p>
<p>$\vec{BS} + \vec{SP}$</p> <p>\vec{BP}</p> <p>\vec{BP}</p>	<p>ก.59</p> <p>$\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CD}$ มีจุดเริ่มต้นที่.....และจุดปลายที่.....</p> <p>$\vec{AB} + \vec{BD}$ มีจุดเริ่มต้นที่.....และจุดปลายที่.....</p> <p>ดังนั้น $\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CD} \dots\dots\dots \vec{AB} + \vec{BD}$ (เท่ากับ/ไม่เท่ากับ)</p>
<p>A,D</p> <p>A,D</p> <p>เท่ากับ</p>	<p>ก.60</p> <p>$\vec{PQ} + \vec{QR} + \vec{RS} + \vec{ST}$ มีจุดเริ่มต้นที่..... จุดปลายที่.....</p> <p>ดังนั้น $\vec{PQ} + \vec{QR} + \vec{RS} + \vec{ST} \dots\dots\dots \vec{PT}$</p>
<p>P,T</p> <p>เท่ากับ</p>	<p>ก.61</p> <p>$\vec{CD} + \vec{DE} + \vec{EF} \dots\dots\dots \vec{CF}$</p>

<p>เท่ากัน</p>	<p>ก.62</p> <p>จึงสรุปได้ว่า <u>ผลบวก</u> ของเวกเตอร์ที่ต่อเนื่องกันจะ เท่ากับเวกเตอร์ที่มีจุดเริ่มต้นที่จุด.....ของเวก- (เริ่มต้น/ปลาย) เทอร์ตัวแรกและมีจุดปลายที่จุด.....ของเวกเตอร์ <u>ตัวสุดท้าย</u> (เริ่มต้น/ปลาย)</p>
<p>เริ่มต้น, ปลาย</p>	<p>ก.63</p> <p>ผลบวกของ \vec{PQ} และ \vec{QR} คือ.....</p>
<p>\vec{PR}</p>	<p>ก.64</p> <p>$\vec{KL} + \vec{LM} + \vec{MN} + \vec{NO} = \dots\dots\dots$</p>
<p>\vec{KO}</p>	<p>ก.65</p> <p>จากรูป จะได้ว่า</p>  <p>..... + + =</p>
<p>$\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CD} = \vec{AD}$</p>	<p>ก.66</p> <p>จากรูป จะได้ว่า</p>  <p>..... + + =</p>

$\vec{ER} + \vec{RS} + \vec{ST} = \vec{ET}$	<p>ก.67</p>  <p>จากรูป จะได้ว่า + =</p>
$\vec{u} + \vec{v} = \vec{w}$	<p>ก.68</p> <p>ABCD เป็นสี่เหลี่ยมคางหมู จะได้ว่า</p>  <p>$\vec{u} + \vec{v} = \dots\dots\dots$</p>
\vec{AC}	<p>ก.69</p> <p>ดังนั้น เมื่อต้องการหาผลบวกของเวกเตอร์ใดๆ เราก็ทำได้โดยการเขียนรูป เช่น</p> <p>จาก \vec{u} และ \vec{v} ที่กำหนด จะหา $\vec{u} + \vec{v}$ ได้ดังนี้</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. เขียน \vec{u} (เวกเตอร์ตัวตั้ง) 2. เขียน \vec{v} ให้มีจุดเริ่มต้นที่จุดปลายของ \vec{u} ดังรูป 3. เวกเตอร์จากจุดเริ่มต้นของ \vec{u} ไปยังจุดปลายของ \vec{v} คือ $\vec{u} + \vec{v}$ ที่ต้องการ  <p>จาก \vec{a} และ \vec{b} ที่กำหนดให้ จงเขียนรูปแสดง $\vec{a} + \vec{b}$</p> 

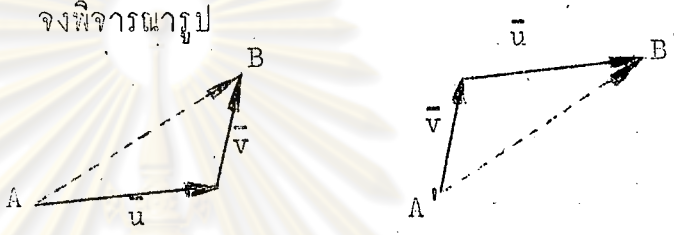
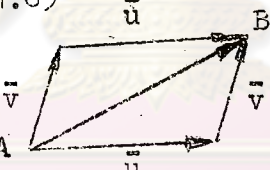
	<p>ก.70</p> <p>จงเขียนรูปแสดง $\vec{s} + \vec{t}$ จาก \vec{s} และ \vec{t} ที่กำหนดให้</p> 
	<p>ก.71</p> <p>จงเขียนรูปแสดง $\vec{u} + \vec{v}$ จาก \vec{u} และ \vec{v} ที่กำหนดให้</p> 
	<p>ก.72</p> <p>การหา $\vec{u} + \vec{v}$ นั้น อาจทำอีกวิธีหนึ่งคือ ให้จุดเริ่มต้นของ \vec{u} และ \vec{v} เป็นจุดเดียวกัน แล้วสร้างสี่เหลี่ยมคางหมู ๓ ด้าน เวกเตอร์ที่เป็นผลลัพธ์จะเป็นเวกเตอร์ที่แทนด้วยเส้นทแยงมุมของสี่เหลี่ยมคางหมู ๓ ด้าน โดยมีจุดเริ่มต้นเดียวกับเวกเตอร์ที่กำหนดให้ ดังรูป</p>  <p style="text-align: center;">วิธีที่ 1 วิธีที่ 2</p> <p>จงหา $\vec{a} + \vec{b}$ โดยวิธีสร้างสี่เหลี่ยมคางหมู</p> 

	<p>ก.73</p> <p>จงหาผลลัพธ์ของ $\vec{c} + \vec{d}$ โดยวิธีสร้างสี่เหลี่ยมคางหมู</p> <p>ขนาด</p> 
	<p>ก.74</p> <p>จงเขียนรูปแสดง $\vec{u} + \vec{v}$ จาก \vec{u} และ \vec{v} ที่กำหนดให้มาทั้ง สองวิธี</p>  <p>วิธีที่ 1 วิธีที่ 2</p>
 	<p>ก.75</p> <p>ผลบวกของเวกเตอร์ ไม่ขึ้นอยู่กับการ เลือกตำแหน่งของ จุดเริ่มต้น จะ เลือกจุดใดๆ ผลบวกที่ได้ก็จะ.....กัน (เท่า/ไม่เท่า)</p>
<p>เท่า</p>	<p>ก.76</p> <p>นักเรียนคงตอบได้ว่า $\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CA} = \dots\dots\dots$</p>
<p>\vec{AA}</p>	<p>ก.77</p> <p>จะพบว่า \vec{AA} หรือ \vec{PP} หรือ \vec{BB} ต่างก็เป็นเวกเตอร์ที่มีจุด เริ่มต้นและจุดปลายที่จุด.....และจะมีขนาด (เดียวกัน/ต่างกัน)</p> <p>เป็น.....</p>

เคี้ยวกัน, ศูนย์	<p>ก.78</p> <p>เวกเตอร์ที่มีขนาดเป็นศูนย์ เราเรียกว่า <u>เวกเตอร์ศูนย์</u> และเขียนแทนด้วยสัญลักษณ์ $\vec{0}$</p> <p>ดังนั้น เราจึงเรียกเวกเตอร์ที่มีจุดเริ่มต้นและจุดปลายที่จุดเดียวกันว่า <u>เวกเตอร์.....</u> และเขียนแทนด้วยสัญลักษณ์ <u>.....</u>!</p>
ศูนย์, $\vec{0}$	<p>ก.79</p> <p>นั่นคือ $\vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CA} = \dots\dots\dots$</p>
$\vec{0}$	<p>ก.80</p>  <p>\vec{AB} และ \vec{BA} มีขนาด..... แต่มีทิศทาง.....</p> <p>และ $\vec{AB} + \vec{BA} = \dots\dots\dots$</p>
เท่ากัน, ตรงข้ามกัน $\vec{0}$	<p>ก.81</p> <p>จึงสรุปได้ว่า <u>เวกเตอร์สองเวกเตอร์ใดๆที่มีขนาด.....แต่ทิศทาง.....</u> บวกกันจะได้ <u>เวกเตอร์ศูนย์</u></p>
เท่ากัน, ตรงข้ามกัน	<p>ก.82</p> <p>$\vec{ST} + \vec{TS} = \dots\dots\dots$</p> <p>$\vec{CD} + \dots\dots\dots = \vec{0}$</p>



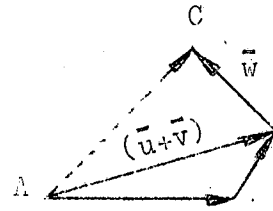
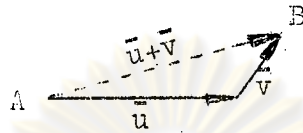
$\vec{0}$ \vec{DC}	<p>ก.83</p> <p>เราจะเขียนแทนเวกเตอร์ที่มีขนาดเท่ากับ \vec{n} แต่มีทิศทางตรงข้ามกับ \vec{n} ด้วยสัญลักษณ์ $-\vec{n}$</p> <p>ดังนั้น เราจะเขียนแทนเวกเตอร์ที่มีขนาดเท่ากับ \vec{AB} แต่มีทิศทางตรงข้ามกับ \vec{AB} ด้วยสัญลักษณ์</p>
$-\vec{AB}$	<p>ก.84</p> <p>จะได้ว่า $\vec{AB} + (-\vec{AB}) = \dots\dots\dots$</p> <p>$\vec{a} + \dots\dots\dots = \vec{0}$</p>
$\vec{0}$ $-\vec{a}$	<p>ก.85</p> <p>จะพบว่า สำหรับ \vec{n} และ \vec{v} ใดๆ จะมี \vec{w} ซึ่ง</p> $\vec{n} + \vec{v} = \vec{w}$ <p>ดังนั้น ผลบวกของเวกเตอร์สองเวกเตอร์ใดๆ จะเป็น</p> <p>..... (สเกลาร์/เวกเตอร์)</p>
เวกเตอร์	<p>ก.86</p> <p>สำหรับจำนวนจริงใดๆ เมื่อบวกกันผลบวกก็ยังคงเป็นจำนวนจริงอยู่ เรากล่าวว่า จำนวนจริงมีคุณสมบัติปิดสำหรับการบวก</p> <p>ดังนั้น เมื่อผลบวกของเวกเตอร์สองเวกเตอร์ใดๆ ยังคงเป็นเวกเตอร์ เราจึงสรุปได้ว่า เวกเตอร์มีคุณสมบัติ..</p> <p>.....</p>

<p>ปิดสำหรับการบวก</p>	<p>ก.87</p> <p>เวกเตอร์มีคุณสมบัติปิดสำหรับการบวกเพราะ ผลบวกของสองเวกเตอร์ใดๆยังคงเป็น</p>
<p>เวกเตอร์</p>	<p>ก.88</p> <p>จงพิจารณารูป</p>  <p>$\vec{AB} = \dots + \dots$ $\vec{A'B'} = \dots + \dots$</p>
<p>$\vec{u} + \vec{v}$, $\vec{v} + \vec{u}$</p>	<p>ก.89</p>  <p>จากรูป จะได้ว่า</p> <p>$\dots + \dots = \vec{AB} = \dots + \dots$</p>
<p>$\vec{u} + \vec{v}$, $\vec{v} + \vec{u}$</p>	<p>ก.90</p> <p>สำหรับ \vec{u} และ \vec{v} ใดๆ จะได้ $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$</p> <p>จึงสรุปได้ว่า <u>เวกเตอร์มีคุณสมบัติการสลับที่สำหรับการบวก</u></p> <p>ดังนั้น $\vec{ST} + \vec{RS} = \vec{RS} + \dots = \dots$</p> <p>เพราะเวกเตอร์มีคุณสมบัติ.....สำหรับการบวก</p>
<p>$\vec{RS} + \vec{ST} = \vec{RT}$</p> <p>การสลับที่</p>	<p>ก.91</p> <p>$\vec{BC} + \vec{AB} = \dots + \dots$</p> <p>$= \dots$</p>

$$\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}$$

ก.92

จงพิจารณารูป



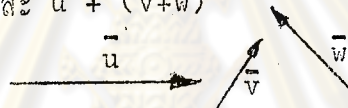
$$\vec{AB} = \vec{u} + \vec{v}$$

ดังนั้น $\vec{AC} = (\dots + \dots) + \dots$

$$(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w}$$

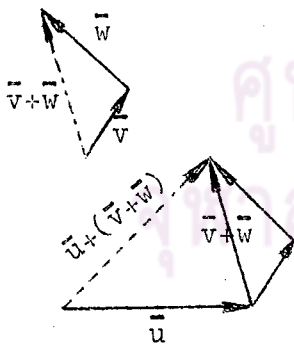
ก.93

กำหนด \vec{u}, \vec{v} และ \vec{w} จงเขียนรูปแสดง $\vec{v} + \vec{w}$ และ $\vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$

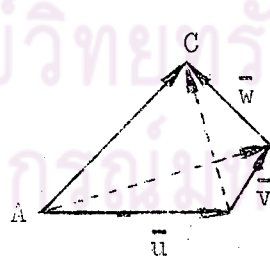


$$\vec{v} + \vec{w}$$

$$\vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$$



ก.94



เวกเตอร์จะมีคุณสมบัติการจับหมู่ = สำหรับการบวก ถ้า

$$(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$$

สำหรับ \vec{u}, \vec{v} และ \vec{w} ใดๆ

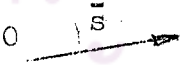
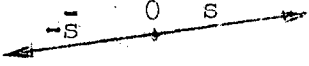
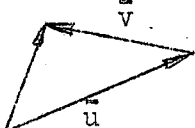
จากรูป $\vec{AC} = (\dots + \dots) + \dots$

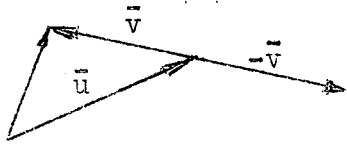
หรือ $\vec{AC} = \dots + (\dots + \dots)$

แสดงว่า $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w})$

จึงสรุปได้ว่า เวกเตอร์มีคุณสมบัติ..... สำหรับการบวก

$(\vec{u}+\vec{v})+\vec{w}, \vec{u}+(\vec{v}+\vec{w})$ การจับหมู่	ก.95 $\vec{AB} + \vec{BB} = \dots\dots\dots = \vec{AA} + \vec{AB}$
\vec{AB}	ก.96 ดังนั้น $\vec{AB} + \vec{0} = \dots\dots\dots = \dots\dots\dots + \vec{AB}$
$\vec{AB}, \vec{0}$	ก.97 ดังนั้น เมื่อ \vec{u} เป็นเวกเตอร์ใดๆ จะได้ $\vec{u} + \dots\dots\dots = \vec{u} = \dots\dots\dots + \vec{u}$
$\vec{0}, \vec{0}$	ก.98 จาก $\vec{u}+\vec{0} = \vec{u} = \vec{0}+\vec{u}$ จึงสรุปได้ว่า เวกเตอร์มี $\vec{0}$ เป็น <u>เอกลักษณ์สำหรับการบวก</u> ดังนั้น $\vec{w} + \dots\dots\dots = \vec{w}$ เพราะ <u>เวกเตอร์ศูนย์</u> เป็น <u>\dots\dots\dots</u> สำหรับการบวก
$\vec{0}$, เอกลักษณ์	ก.99 สำหรับ \vec{u} ใดๆ $\vec{u} + \dots\dots\dots = \vec{0}$
$-\vec{u}$	ก.100 เราจะเรียก $-\vec{u}$ ว่าเป็น <u>อินเวอร์ส (inverse)</u> <u>สำหรับการบวกของ \vec{u}</u> ในทำนองเดียวกัน $-\vec{AB}$ ก็จะเป็น <u>\dots\dots\dots</u> สำหรับการบวกของ <u>\dots\dots\dots</u>

<p>อินเวอริส, \vec{AB}</p>	<p>ก.101 ดังนั้น ถ้าผลบวกของสองเวกเตอร์ใดๆเป็น<u>เวกเตอร์ศูนย์</u> เวกเตอร์ทั้งสองจะเป็น สำหรับ ของกันและกัน</p>
<p>อินเวอริส, การบวก</p>	<p>ก.102 เมื่อ \vec{n} เป็นเวกเตอร์ใดๆ จะมี เป็น <u>อินเวอริสสำหรับการบวก</u> ของ \vec{n} เสมอ จึงสรุปได้ว่า เวกเตอร์มี สำหรับการบวก</p>
<p>$-\vec{n}$ อินเวอริส</p>	<p>ก.103 อินเวอริสสำหรับการบวกของเวกเตอร์ที่แทนการเดินทางไปทางทิศเหนือ 10 ไมล์ ก็คือ เวกเตอร์ที่แทนการเดินทางไปทางทิศ เป็นระยะทาง..... ไมล์</p>
<p>โต้, 10</p>	<p>ก.104 จงเขียนอินเวอริสสำหรับการบวกของ \vec{s} ที่กำหนดให้ โดยให้มีจุดเริ่มต้นที่จุด 0</p> 
	<p>ก.105 จากจุดปลายของ \vec{n} จงเขียนอินเวอริสของ \vec{v}</p> 



ก.106

จากที่นักเรียนทราบแล้วในเรื่องระบบจำนวน เราได้นิยามให้ $a-b = a+(-b)$ เมื่อ a และ b เป็นจำนวนจริงใดๆ

ในทำนองเดียวกัน เรื่องของเวกเตอร์ เราก็นิยามการลบเวกเตอร์ โดย $\vec{a}-\vec{b} = \vec{a}+(-\vec{b})$ เมื่อ \vec{a} และ \vec{b} เป็นเวกเตอร์ใดๆ

ดังนั้น $\vec{u} - \vec{v} = \dots\dots\dots$

$\vec{u} + (-\vec{v})$

ก.107

นักเรียนคงจำได้ว่า $(-\vec{v})$ ก็คือ.....สำหรับการบวกของ \vec{v}

อินเวอร์ส

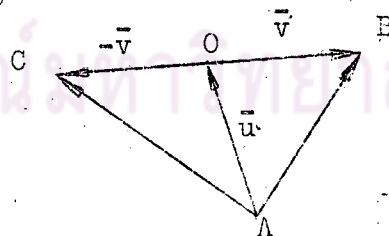
ก.108

นั่นคือ การลบ \vec{u} ด้วย \vec{v} ใดๆก็คือการ..... \vec{u} กับ.....ของ \vec{v}

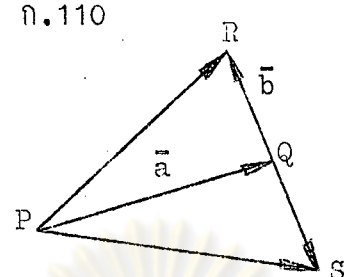
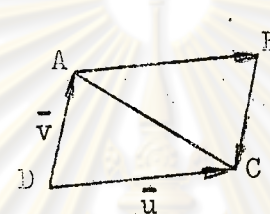
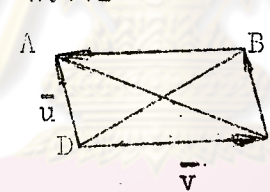
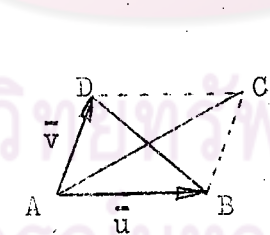
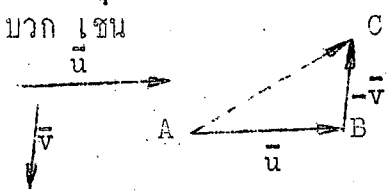
บวก

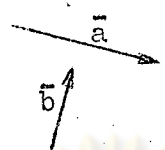
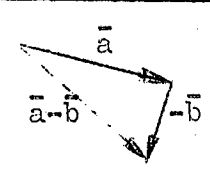
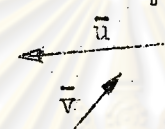
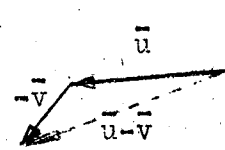
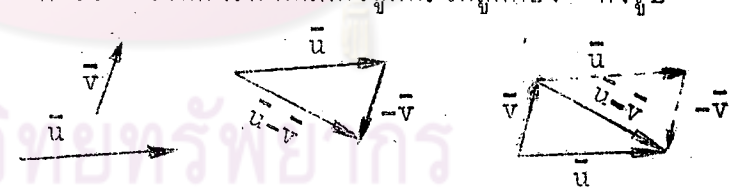
อินเวอร์ส

ก.109



จากรูป $\vec{u} + \vec{v} = \vec{AB}$
และ $\vec{u} - \vec{v} = \dots\dots\dots$


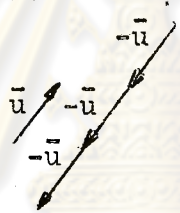
\vec{AC}	<p>ก.110</p>  <p>Q เป็นจุดกึ่งกลางของ RS</p> $\vec{a} + \vec{b} = \dots\dots\dots$ $\vec{a} - \vec{b} = \dots\dots\dots$
\vec{PR} \vec{PS}	<p>ก.111</p>  <p>ABCD เป็นสี่เหลี่ยมคางหมู</p> $\vec{AB} = \vec{u} \quad \text{และ} \quad \vec{BC} = \dots\dots\dots$ <p>ดังนั้น $\vec{u} - \vec{v} = \dots\dots\dots$</p>
$-\vec{v}$ \vec{AC}	<p>ก.112</p>  <p>ABCD เป็นสี่เหลี่ยมคางหมู</p> $\vec{u} - \vec{v} = \dots\dots\dots$
\vec{CA}	<p>ก.113</p>  <p>ABCD เป็นสี่เหลี่ยมคางหมู</p> $\vec{u} + \vec{v} = \dots\dots\dots$ $\vec{u} - \vec{v} = \dots\dots\dots$
\vec{AC} \vec{DB}	<p>ก.114</p> <p>เนื่องจาก $\vec{u} - \vec{v}$ ก็คือ $\vec{u} + (-\vec{v})$ ดังนั้นการเขียนรูปแสดง $\vec{u} - \vec{v}$ ก็ใช้หลักเกี่ยวกับการเขียนรูปแสดงการบวก เช่น</p>  $\vec{u} - \vec{v} = \dots\dots\dots$

<p>\vec{AC}</p>	<p>ก.115</p> <p>กำหนด \vec{a} และ \vec{b} จงเขียนรูปแสดง $\vec{a}-\vec{b}$</p> 
	<p>ก.116</p> <p>จงเขียนรูปแสดง $\vec{u}-\vec{v}$</p> 
	<p>ก.117</p> <p>นักเรียนคงยังจำได้ว่า เราอาจหา $\vec{u}+\vec{v}$ ได้โดยวิธีสร้างสี่เหลี่ยมคางหมูที่ \vec{u} และ \vec{v} มีจุดเริ่มต้นร่วมกัน ดังนั้น ในการหา $\vec{u}-\vec{v}$ เราก็ทำได้โดยวิธีเดียวกัน แต่ควรระวังในการกำหนดหัวลูกศรให้ถูกต้อง ดังรูป</p>  <p>วิธีที่ 1 วิธีที่ 2</p> <p>จาก \vec{u} และ \vec{v} ที่กำหนดให้ จงเขียนรูปแสดง $\vec{v}-\vec{u}$</p> <p>ทั้ง 2 วิธี</p> <p>วิธีที่ 1 วิธีที่ 2</p>

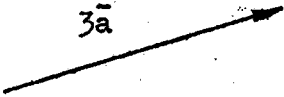



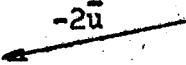
	<p>ก.118</p> <p>จงสร้างสี่เหลี่ยมคางหมู เพื่อแสดง $\vec{a}-\vec{b}$</p>
	<p>ก.119</p> <p>จงเขียน $\vec{u}-\vec{v}$ ลงในสี่เหลี่ยมคางหมูข้างล่างนี้ พร้อมกับกำหนดหัวลูกศรให้ชัดเจน</p>
	<p>ก.120</p> <p>จาก \vec{u} และ \vec{v} ที่กำหนดให้ จงสร้างสี่เหลี่ยมคางหมูแสดง $\vec{u}+\vec{v}$ และ $\vec{u}-\vec{v}$</p> <p>แสดง $\vec{u}+\vec{v}$ แสดง $\vec{u}-\vec{v}$</p>

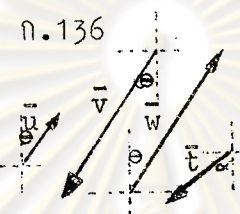
บทที่ 3

การคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์

	<p>ก.121</p>  <p>$n+n+n$ เป็นเวกเตอร์ที่มีขนาดเป็น เท่าของ n และมีทิศทาง กับ n (เดียวกัน/ตรงข้าม)</p>
<p>3 เดียวกัน</p>	<p>ก.122</p>  <p>$(-n)+(-n)+(-n)$ เป็นเวกเตอร์ที่มีขนาด เป็น เท่าของ n และมีทิศทาง กับ n</p>
<p>3 ตรงข้าม</p>	<p>ก.123</p> <p>เวกเตอร์ที่มีขนาดเป็น <u>3</u> เท่าของ n และมีทิศทาง <u>เดียวกับ n</u> เราเขียนแทนด้วย $3n$ และเวกเตอร์ที่มีขนาดเป็น <u>3</u> เท่าของ n แต่มีทิศทาง <u>ตรงข้ามกับ n</u> เราเขียนแทนด้วย $-3n$</p> <p>นั่นคือ $n+n+n = \dots\dots\dots$</p> <p>$(-n)+(-n)+(-n) = \dots\dots\dots$</p>
<p>$3a$ $-3a$</p>	<p>ก.124</p> <p>ดังนั้น $10a$ ก็คือเวกเตอร์ที่มีขนาดเป็น เท่าของ a และมีทิศทาง กับ a</p>

<p>10</p> <p>เดียวกัน</p>	<p>ก.125:</p> <p>-5<i>จ</i> คือเวกเตอร์ที่มีขนาดเป็น.....เท่าของ <i>จ</i> และมีทิศทาง.....กับ <i>จ</i></p>
<p>5</p> <p>ตรงข้าม</p>	<p>ก.126</p> <p>5 เท่าของเวกเตอร์ที่มีขนาด 10 กิโลเมตร ไปทางทิศตะวันออกเฉียงเหนือ ก็คือเวกเตอร์ที่มีขนาด..... ไปทางทิศ.....</p>
<p>50 กิโลเมตร</p> <p>ตะวันออกเฉียงเหนือ</p>	<p>ก.127</p> <p>จงเขียนรูปแสดงเวกเตอร์ -3<i>จ</i> โดยประมาณ</p> <p><i>จ</i> →</p>
<p>← -3<i>จ</i></p>	<p>ก.128</p> <p>-5, 10, -3, 3 เหล่านี้เป็น..... (เวกเตอร์/สเกลาร์)</p> <p>ดังนั้น 5<i>น</i>, -5<i>จ</i>, -3<i>จ</i> เหล่านี้จึงเป็น<u>ผลคูณ</u>ของ <u>เวกเตอร์</u>กับ.....</p>
<p>สเกลาร์</p> <p>สเกลาร์</p>	<p>ก.129</p> <p>จงเขียนรูปแสดงเวกเตอร์ที่เป็นผลคูณของ <i>ล</i> กับ 3</p> <p><i>ล</i> →</p>

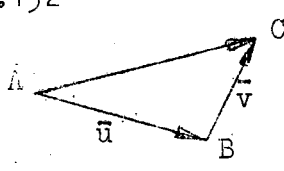
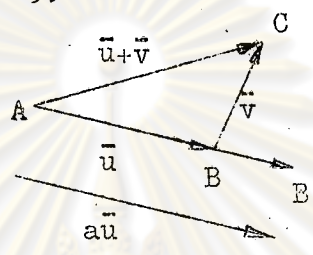
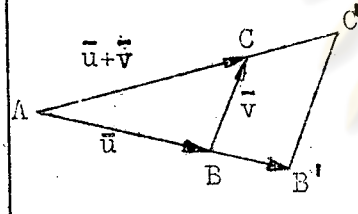
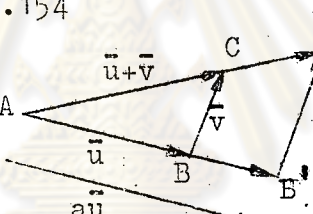
	<p>ก.130</p> <p>จงเขียนรูปแสดงเวกเตอร์ที่เป็นผลคูณของ \vec{v} กับ -1</p> 
	<p>ก.131</p> <p>จงเขียนรูปแสดงเวกเตอร์ที่เป็นผลคูณของ \vec{n} กับ -2</p> 
	<p>ก.132</p> <p>จึงสรุปได้ว่า เมื่อคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์ที่เป็นจำนวนจริงบวก จะได้เวกเตอร์ที่มีทิศทาง..... เวกเตอร์เดิม</p> <p>และเมื่อคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์ที่เป็นจำนวนจริงลบ จะได้เวกเตอร์ที่มีทิศทาง.....เวกเตอร์เดิม</p>
<p>เกี่ยวกับ ตรงข้ามกับ</p>	<p>ก.133</p> <p>เราทราบมาแล้วว่า เวกเตอร์ศูนย์คือเวกเตอร์ที่มีขนาดเป็นศูนย์ ดังนั้น เมื่อ a เป็นสเกลาร์ใดๆ</p> $a \cdot \vec{0} = \dots\dots\dots$
<p>$\vec{0}$</p>	<p>ก.134</p> <p>นอกจากนี้ เมื่อ c เป็นเวกเตอร์ใดๆ เราจะได้</p> $0 \cdot \vec{c} = \dots\dots\dots$

<p>อ</p>	<p>ก.135</p> <p>จึงสรุปได้ว่า เมื่อนำเวกเตอร์ศูนย์คูณกับสเกลาร์ใดๆ จะได้.....และเมื่อนำเวกเตอร์ใดๆคูณกับศูนย์ จะได้.....เช่นกัน</p>
<p>เวกเตอร์ศูนย์ เวกเตอร์ศูนย์</p>	<p>ก.136</p>  <p>จากรูป u, v และ.....จะขนานกัน</p>
<p>พ</p>	<p>ก.137</p> <p>จะสังเกตเห็นว่า เวกเตอร์ที่มีทิศทางเดียวกันหรือทิศทางตรงข้ามกันจะ.....กัน (ขนาน/ไม่ขนาน)</p>
<p>ขนาน</p>	<p>ก.138</p> <p>กำหนด $u = -3v$</p> <p>ดังนั้น u กับ v จะ.....กัน</p>
<p>ขนาน</p>	<p>ก.139</p> <p>กำหนด $a = \frac{1}{2}b$</p> <p>ดังนั้น a กับ b จะ.....กัน</p>
<p>ขนาน</p>	<p>ก.140</p> <p>จึงสรุปได้ว่า ถ้า $u=av$ สำหรับ u, v และสเกลาร์ a ใดๆแล้ว u กับ v จะ.....กัน</p>

<p>ขนาน</p>	<p>ก.141</p> <p>นักเรียนคงจำได้ว่า <u>เวกเตอร์มีคุณสมบัติปิดสำหรับการบวก</u> เพราะผลบวกของสองเวกเตอร์ใดๆ ยังคงเป็น<u>เวกเตอร์</u></p> <p>ดังนั้น $\vec{u} + \vec{u} = 2\vec{u}$ เป็น.....</p>
<p>เวกเตอร์</p>	<p>ก.142</p> <p>นักเรียนก็ได้เขียนเวกเตอร์ $5\vec{u}$, $-5\vec{v}$, $-3\vec{a}$ มาแล้ว นั่นแสดงว่า <u>ผลคูณของเวกเตอร์กับสเกลาร์ใดๆ</u> เป็น.....</p>
<p>เวกเตอร์</p>	<p>ก.143</p> <p>ผลคูณของเวกเตอร์กับสเกลาร์ใดๆเป็นเวกเตอร์ จึงสรุปได้ว่า <u>เวกเตอร์มีคุณสมบัติ.....สำหรับ.....เวกเตอร์กับสเกลาร์</u></p>
<p>ปิด, การคูณ</p>	<p>ก.144</p> <p>เราทราบแล้วว่า $(2 \cdot 3)\vec{u} = 6\vec{u}$ และจากรูปจะพบว่า $2(3\vec{u}) = 6\vec{u}$ ดังนั้น $(2 \cdot 3)\vec{u} = 2(\dots)$</p>

<p>2(<u>3n</u>)</p>	<p>ก.145</p> <p>ถ้านักเรียนเขียนรูปคูณ จะพบว่าสำหรับสเกลาร์ a, b และเวกเตอร์ u ใดๆ จะได้ $(ab)u = a(\dots\dots\dots)$</p>
<p>$a(b\bar{u})$</p>	<p>ก.146</p> <p>จาก $(\bar{u}+\bar{v})+w = \bar{u}+(\bar{v}+w)$ เราสรุปได้ว่า <u>เวกเตอร์มีคุณสมบัติการจับหมู่สำหรับการบวก</u> ดังนั้น จาก $(ab)u = a(b\bar{u})$ จึงสรุปได้ ว่า <u>เวกเตอร์มีคุณสมบัติ</u> สำหรับ .. <u>.....เวกเตอร์กับ</u></p>
<p>การจัดหมู่, การคูณ, สเกลาร์</p>	<p>ก.147</p> <p>ในเรื่องระบบจำนวน เมื่อ a, b, c เป็นจำนวน ใดๆ จะได้ว่า</p> <p>1. $(a+b)c = ac+bc$ และ</p> <p>2. $a(b+c) = ab+ac$</p> <p>คุณสมบัติ 2 ข้อนี้ เราเรียกว่า <u>คุณสมบัติการกระจาย</u> ดังนั้น ในเรื่องเวกเตอร์ เมื่อ a, b เป็นสเกลาร์ และ \bar{u}, \bar{v} เป็นเวกเตอร์ใดๆ ถ้าสามารถพิสูจน์ได้ว่า</p> <p>1. $(a+b)\bar{u} = a\bar{u}+b\bar{u}$ และ</p> <p>2. $a(\bar{u}+\bar{v}) = a\bar{u}+a\bar{v}$</p> <p>เราก็สรุปได้ว่า <u>เวกเตอร์มีคุณสมบัติ.....</u> <u>เช่นกัน</u></p>

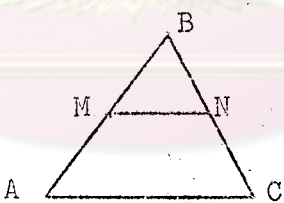
<p>การกระจาย</p>	<p>ก.148</p> <p>จากรูป</p> <p>จะพบว่า $3\bar{u} + 2\bar{u} = \dots\dots\dots$</p>
<p>$5\bar{u}$</p>	<p>ก.149</p> <p>จากรูป</p> <p>จะพบว่า $(a+b)\bar{u} = \dots\dots + \dots\dots$</p>
<p>$a\bar{u}+b\bar{u}$</p>	<p>ก.150</p> <p>เพราะ $(a+b)\bar{u} = a\bar{u} + b\bar{u}$</p> <p>จึงสรุปได้ว่า เวกเตอร์มีคุณสมบัติ.....</p> <p>สำหรับข้อที่ 1</p>
<p>การกระจาย</p>	<p>ก.151</p> <p>ดังนั้น $(7+8)\bar{v} = \dots\dots + \dots\dots$</p> <p>เพราะเวกเตอร์มีคุณสมบัติ.....</p>

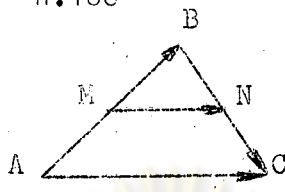
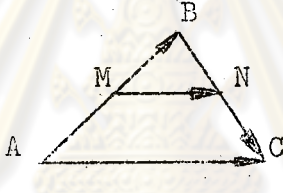
<p>$7\vec{v}+8\vec{v}$</p> <p>การกระจาย</p>	<p>ก.152</p>  <p>$\vec{AB} = \vec{u}$, $\vec{BC} = \vec{v}$</p> <p>ดังนั้น $\vec{AC} = \dots\dots\dots$</p>
<p>$\vec{u}+\vec{v}$</p>	<p>ก.153</p>  <p>จากจุด B' จงลาก $B'C'$ ให้ขนานกับ BC พหุ AC ที่ตัดออกไปที่ C'</p>
	<p>ก.154</p>  <p>สามเหลี่ยม ABC และ $AB'C'$ เป็นสามเหลี่ยมคล้าย ดังนั้น อัตราส่วนของด้านที่สมนัยกันย่อมเท่ากัน</p> <p>นั่นคือ $\frac{\vec{AB}}{\vec{AB'}} = \frac{\vec{BC}}{\vec{B'C'}} = \frac{\vec{AC}}{\vec{AC'}}$</p> <p>หรือ $\frac{\vec{u}}{a\vec{u}} = \frac{\dots\dots\dots}{\vec{B'C'}} = \frac{(\vec{u}+\vec{v})}{\vec{AC'}}$</p>
<p>\vec{v}</p> <p>จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย</p>	<p>ก.155</p> <p>จาก $\frac{\vec{u}}{a\vec{u}} = \frac{\vec{v}}{\vec{B'C'}}$</p> <p>ดังนั้น $\frac{1}{a} = \frac{\vec{v}}{\vec{B'C'}}$</p> <p>และจะได้ว่า $\vec{B'C'} = \dots\dots\dots$</p>


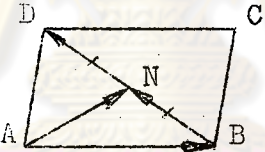
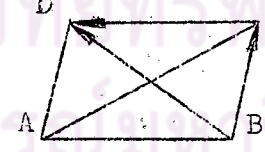
$a\vec{v}$	<p>ก.156</p> <p>จาก $\frac{1}{a} = \frac{(\vec{u}+\vec{v})}{\vec{AC}'}$</p> <p>จะได้ว่า $\vec{AC}' = \dots\dots\dots$</p>
$a(\vec{u}+\vec{v})$	<p>ก.157</p> <p>$\vec{AB}' = a\vec{u}$, $\vec{B}'C' = a\vec{v}$, $\vec{AC}' = a(\vec{u}+\vec{v})$</p> <p>และ $\vec{AB}' + \vec{B}'C' = \dots\dots\dots$</p> <p>ดังนั้น $a\vec{u} + a\vec{v} = a(\dots\dots\dots)$</p>
\vec{AC}' $a(\vec{u}+\vec{v})$	<p>ก.158</p> <p>เราพิสูจน์ได้แล้วว่า $a(\vec{u}+\vec{v}) = a\vec{u}+a\vec{v}$</p> <p>จึงสรุปได้ว่า เวกเตอร์มีคุณสมบัติ $\dots\dots\dots$</p> <p>สำหรับข้อที่ 2</p>
การกระจาย	<p>ก.159</p> <p>ดังนั้น $\frac{1}{2}(\vec{u}+\vec{v}) = \dots\dots\dots$</p> <p>เพราะเวกเตอร์มีคุณสมบัติ $\dots\dots\dots$</p>
$\frac{1}{2}\vec{u}+\frac{1}{2}\vec{v}$ การกระจาย	<p>ก.160</p> <p>สำหรับเวกเตอร์ u ใดๆ</p> <p>ผลคูณของ u กับ 1 คือ $\dots\dots\dots$</p>

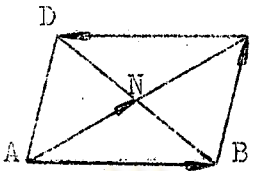
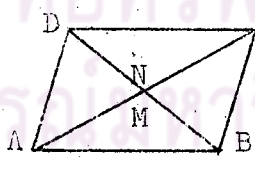
<p>นี้</p>	<p>ก.161</p> <p>จากเรื่องการบวกเวกเตอร์ เราทราบแล้วว่า</p> $\bar{a} + \bar{0} = \bar{a} = \bar{0} + \bar{a}$ <p>แต่สำหรับการคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์ เราจะพบว่า</p> $\bar{a} \cdot \dots = \bar{a} = \dots \cdot \bar{a}$
<p>1,1</p>	<p>ก.162</p> <p>เราเรียก $\bar{0}$ ว่าเป็น <u>เอกลักษณ์สำหรับการบวก</u></p> <p>เพราะ $\bar{a} + \bar{0} = \bar{a} = \bar{0} + \bar{a}$</p> <p>ในทำนองเดียวกัน</p> <p>จาก $\bar{a} \cdot 1 = \bar{a} = 1 \cdot \bar{a}$</p> <p>เราจึงเรียก 1 ว่าเป็น.....สำหรับ....</p> <p>.....เวกเตอร์กับ.....</p>
<p>เอกลักษณ์, การคูณ, สเกลาร์</p>	<p>ก.163</p> <p>ดังนั้น สำหรับการคูณเวกเตอร์กับสเกลาร์ จึงมี</p> <p>.....เป็น <u>เอกลักษณ์</u></p>
<p>1</p>	<p>จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย</p>

การพิสูจน์เรขาคณิตโดยใช้เวกเตอร์

	<p>ก.164</p> <p>การศึกษาเรื่องเวกเตอร์มิได้มีประโยชน์เฉพาะที่จะนำไปใช้ในเรื่องการเคลื่อนที่เท่านั้น แต่จะเป็นประโยชน์ในการศึกษาโครงสร้างของคณิตศาสตร์และเป็นรากฐานของวิชาคณิตศาสตร์ชั้นสูงอื่นๆ ทฤษฎีต่างๆ ทั้งในเรขาคณิตแบบยูคลิดและเรขาคณิตวิเคราะห์อาจพิสูจน์ได้โดยใช้เวกเตอร์ ในตอนนี้เราจะยกตัวอย่างทฤษฎีบทเรขาคณิตแบบยูคลิดที่รู้จักกันดีมาพิสูจน์สัก 2 ทฤษฎี</p> <p>จากรูปข้างล่างนี้ ให้นักเรียนพิจารณาดูว่า ผลสรุปควรจะเป็นอย่างไร</p> <div style="display: flex; align-items: center; justify-content: center;">  <div style="margin-left: 20px;"> <p>กำหนดให้ ABC เป็นสามเหลี่ยมใดๆ M และ N เป็นจุดกึ่งกลางของ AB และ BC ตามลำดับ เราควรจะได้ว่า</p> <p>MN ยาวเป็น.....ของ AC และ.....กับ AC (ขนาน/ไม่ขนาน)</p> </div> </div>
<p>ครึ่งหนึ่ง(1/2) ขนาน</p>	<p>ก.165</p> <p>นั่นคือ เรากำลังจะพิสูจน์ว่า เส้นตรงที่ต่อจุดกึ่งกลางของด้านสองด้านของสามเหลี่ยมใดๆ ย่อมยาวเป็น.....ของด้านที่สาม และ.....กับด้านที่สาม</p>

<p>ครึ่งหนึ่ง ขนาน</p>	<p>ก.166</p>  <p>$\vec{AB} + \vec{BC} = \dots\dots\dots$ และ $\vec{MB} + \vec{BN} = \dots\dots\dots$</p>
<p>\vec{AC} \vec{MN}</p>	<p>ก.167</p> <p>กำหนด M เป็นจุดกึ่งกลางของ AB ดังนั้น $\vec{MB} = \frac{1}{2}\dots\dots\dots$ และ N เป็นจุดกึ่งกลางของ BC ดังนั้น $\vec{BN} = \frac{1}{2}\dots\dots\dots$</p>
<p>\vec{AB} \vec{BC}</p>	<p>ก.168</p>  <p>$\vec{AC} = \vec{AB} + \vec{BC}$ $\vec{MN} = \vec{MB} + \vec{BN}$ แต่ $\vec{MB} = \frac{1}{2}\vec{AB}$ และ $\vec{BN} = \frac{1}{2}\vec{BC}$</p> <p>ดังนั้น $\vec{MN} = \frac{1}{2}(\dots\dots\dots + \dots\dots\dots)$ หรือ $\vec{MN} = \frac{1}{2}\dots\dots\dots$</p>
<p>$\vec{AB} + \vec{BC}$ \vec{AC}</p>	<p>ก.169</p> <p>จาก $\vec{MN} = \frac{1}{2}\vec{AC}$ แสดงว่า $\vec{MN} \dots\dots\dots$ (ขนาน/ไม่ขนาน) กับ \vec{AC} และยาวเป็น $\dots\dots\dots$ ของ \vec{AC}</p>
<p>ขนาน ครึ่งหนึ่ง</p>	<p>ก.170</p> <p>จึงสรุปได้ว่า: เส้นตรงที่ต่อจุด $\dots\dots\dots$ ของด้านสอง ด้านของสามเหลี่ยมใดๆ ย่อมยาวเป็น $\dots\dots\dots$ ของด้านที่ สาม และ $\dots\dots\dots$ กับด้านที่สาม:</p>

<p>กึ่งกลาง ครึ่งหนึ่ง ขนาน</p>	<p>ก.171</p> <p>ในการพิสูจน์ว่า เส้นทแยงมุมของสี่เหลี่ยมคางหมู แบ่งครึ่งซึ่งกันและกัน</p>  <p>กำหนดให้ ABCD เป็นสี่เหลี่ยมคางหมู M เป็นจุดกึ่งกลางของ AC และ N เป็นจุดกึ่งกลางของ BD จะตองพิสูจน์ว่า M เป็นจุดเดียวกับ.....</p>
<p>N</p>	<p>ก.172</p>  <p>N เป็นจุดกึ่งกลางของ BD ดังนั้น $\vec{BN} = \frac{1}{2} \dots\dots\dots$ และ $\vec{AN} = \vec{AB} + \dots\dots\dots$ จะได้ว่า $\vec{AN} = \vec{AB} + \frac{1}{2} \dots\dots\dots$</p>
<p>\vec{BD} \vec{BN} \vec{BD}</p>	<p>ก.173</p>  <p>จากรูป $\vec{BD} = \dots\dots\dots + \dots\dots\dots$</p>
<p>$\vec{BC} + \vec{CD}$</p>	<p>ก.174</p> <p>จาก $\vec{AN} = \vec{AB} + \frac{1}{2} \vec{BD}$ และ $\vec{BD} = \vec{BC} + \vec{CD}$ ดังนั้น $\vec{AN} = \vec{AB} + \frac{1}{2} (\dots\dots\dots + \dots\dots\dots)$</p>

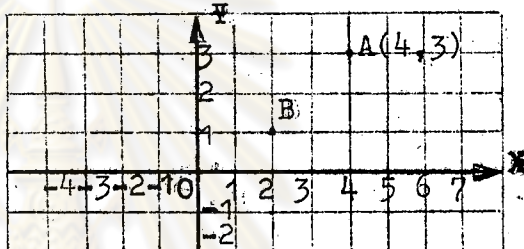
$\vec{BC} + \vec{CD}$	<p>ก.175</p>  <p>C จาก $\vec{AN} = \vec{AB} + \frac{1}{2}(\vec{BC} + \vec{CD})$ $= \vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{BC} + \frac{1}{2}\vec{CD}$ และจากรูป $\vec{CD} = \dots\dots$ ดังนั้น $\vec{AN} = \vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{BC} + \frac{1}{2}(\dots\dots)$</p>
$-\vec{AB}, -\vec{AB}$	<p>ก.176</p> <p>นั่นคือ $\vec{AN} = \vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{BC} - \frac{1}{2}\vec{AB}$ $= \frac{1}{2}\vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{BC}$ $= \frac{1}{2}(\dots\dots + \dots\dots)$ $= \frac{1}{2}\dots\dots$</p>
$(\vec{AB} + \vec{BC})$ \vec{AC}	<p>ก.177</p> <p>จาก $\vec{AN} = \frac{1}{2}\vec{AC}$ แสดงว่า N เป็นจุดกึ่งกลางของด้าน.....</p>
AC	<p>ก.178</p>  <p>C เราพิสูจน์ได้ว่า N เป็นจุดกึ่งกลางของ AC แต่เรากำหนดให้ M เป็นจุดกึ่งกลางของ AC ดังนั้น M และ N เป็นจุด.....</p>
เดียวกัน แบ่งครึ่ง	<p>ก.179</p> <p>นั่นคือ เส้นทแยงมุมของสี่เหลี่ยมด้านขนาน..... ซ้ำกันและกัน</p>



ก.180

นักเรียนเคยเรียนมาแล้วว่า ในระนาบพิกัดฉากนั้น ตำแหน่งของจุดใดๆ แสดงได้ในรูปของ คู่อันดับ

(ordered pair) เช่น



คู่อันดับของจุด A คือ (4, 3)

เมื่อ 4 คือระยะบนแกน x ที่นับจากจุด 0 ไปทางบวก

และ 3 คือระยะบนแกน y ที่นับจากจุด 0 ไปทางบวก

ดังนั้น จุด B มีระยะบนแกน x ไปทางบวก...หน่วย

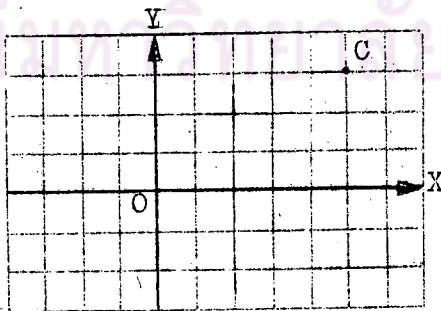
และ มีระยะบนแกน y ไปทางบวก....หน่วย

คู่อันดับของจุด B คือ.....

2, 1

(2, 1)

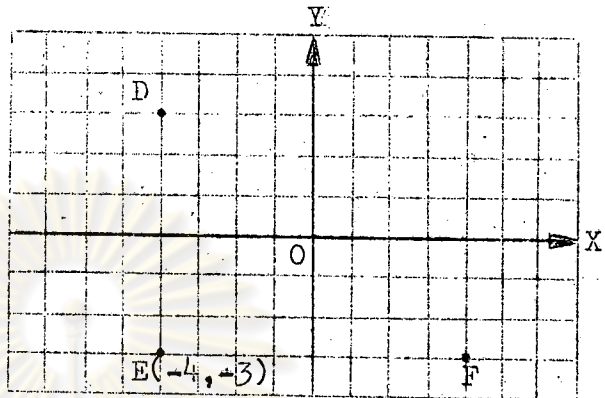
ก.181



คู่อันดับของจุด C คือ.....

(5,3)

ก.182



จุด E มีระยะบนแกน x ไปทางลบ 4 หน่วย

และมีระยะบนแกน y ไปทางลบ 3 หน่วย

ดังนั้น ค่าลำดับของจุด E คือ (-4, -3)

จากรูป ค่าลำดับของจุด D คือ

และ ค่าลำดับของจุด F คือ

(-4,3)

(4,-3)

ก.183

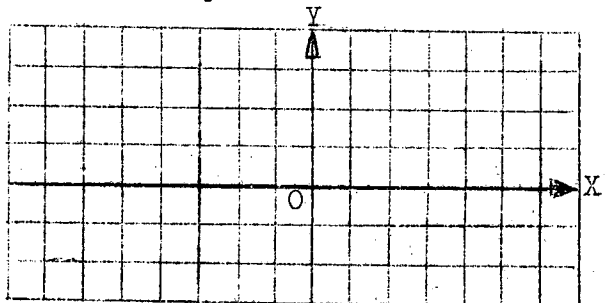
ค่าลำดับของจุด H คือ (-2, 1) แสดงว่า

จุด H มีระยะบนแกน x ไปทาง..... หน่วย

และมีระยะบนแกน y ไปทาง..... หน่วย

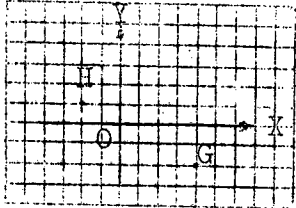
จงลงจุด H ที่มีค่าลำดับเป็น (-2, 1) และ

จุด G ที่มีค่าลำดับเป็น (4, -2)

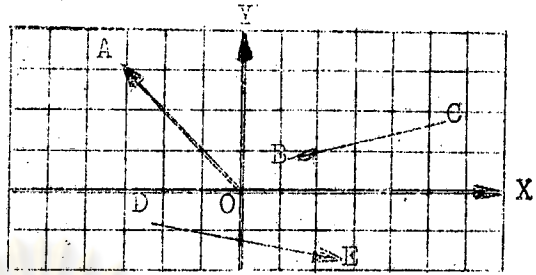


ลบ, 2

บวก, 1



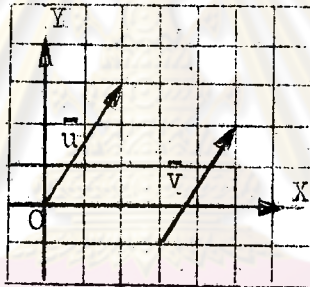
ก.184



\vec{OA} , \vec{CB} , \vec{DE} ต่างก็เป็น เวกเตอร์ เพราะเป็นส่วน
ของเส้นตรงที่มีทั้ง และ

ขนาด, ทิศทาง

ก.185



\vec{u} มีจุดเริ่มต้นที่ (..., ...)

และมีจุดปลายที่ (..., ...)

\vec{v} มีจุดเริ่มต้นที่ (..., ...)

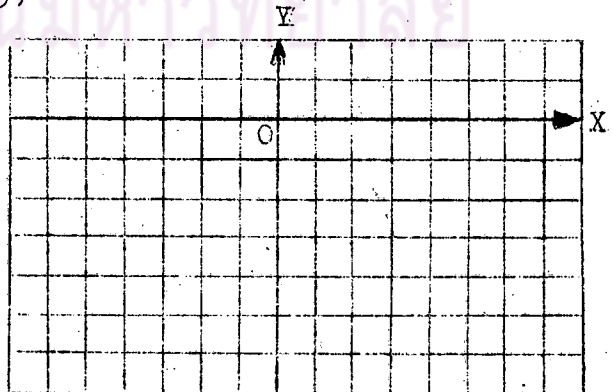
และมีจุดปลายที่ (..., ...)

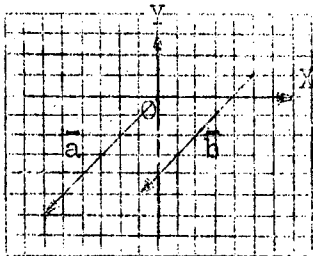
(0,0), (2,3)

(3,-1), (5,2)

ก.186

จงเขียน \vec{a} ที่มีจุดเริ่มต้นที่ (0,0) จุดปลายที่
(-6,-6) และ \vec{b} ที่มีจุดเริ่มต้นที่ (5,1) จุดปลายที่
(-1,-5)





ก.187

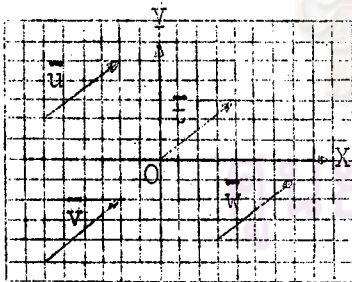
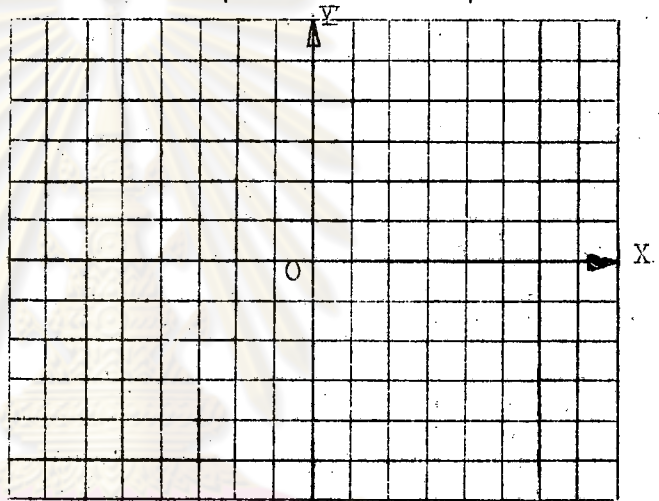
จงเขียน \vec{c} ที่มีจุดเริ่มต้นที่ $(0,0)$ จุดปลายที่ $(4,3)$

\vec{u} ที่มีจุดเริ่มต้นที่ $(-6,2)$ จุดปลายที่ $(-2,5)$

\vec{v} ที่มีจุดเริ่มต้นที่ $(-6,-5)$ จุดปลายที่

$(-2,-2)$

และ \vec{w} ที่มีจุดเริ่มต้นที่ $(3,-4)$ จุดปลายที่ $(7,-1)$



ก.188

\vec{c} , \vec{u} , \vec{v} และ \vec{w} ที่กำหนดจุดเริ่มต้นและจุดปลายให้ จะเป็น เวกเตอร์..... (อิสระ, จำกั)

จำกั

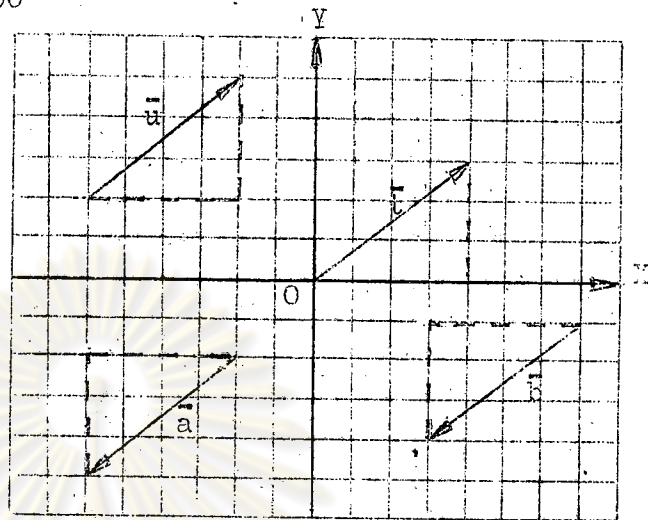
ก.189

$\vec{c} = \vec{u} = \vec{v} = \vec{w}$ แสดงว่า

\vec{c} , \vec{u} , \vec{v} และ \vec{w} เป็นเวกเตอร์..... ที่เป็นสมาชิกของเวกเตอร์อิสระ..... (เดียวกัน/ต่างกัน)

จำกัค, เคียวกัค

ก.190



จากกรุป $c = d$

คังนั้ c และ d เป็นสมาชิกของเวกเตอร์อิสระ-
เคียวกัค และจะคังเกดพบว่

นั้จากจุดเรื่มีคัของ c และ d จะมึระยะไปคัม
แนวอนทางบวค 4 หน่วย แลว้คังคังไปคัมแนวคังทาง
บวคถึงจุดปลดว 3 หน่วย

เราจึงเคียแแทนเวกเตอร์อิสระที่มี c และ d เป็น
สมาชิกคัวคัคดัคดัคดัค [4, 3]

จงพึจารณารูปข้งบน

$$\vec{a} = \vec{b}$$

คังนั้ \vec{a} และ \vec{b} เป็นสมาชิกของเวกเตอร์อิสระ-

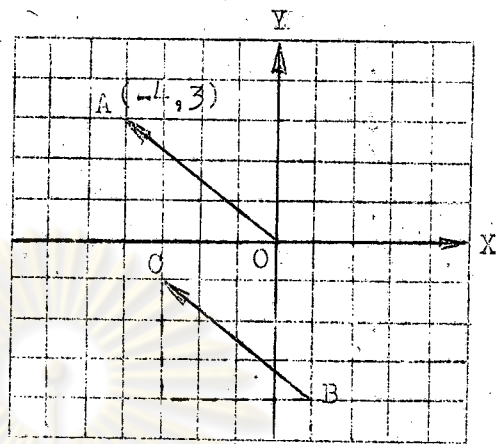
..... แลว้คังคังจากจุด.....ของ \vec{a} และ
 \vec{b} จะมึระยะไปคัมแนวอนทางลบ 4 หน่วย แลว้คังคังไป
คัมแนว.....ทาง.....ถึงจุด..... 3 หน่วย

คังนั้ เวกเตอร์อิสระของ \vec{a} และ \vec{b} คัค

$$[-4, \dots]$$

เดียวกัน, เริ่มต้น, แนว-
ตั้ง, ปลาย
[-4, -3]

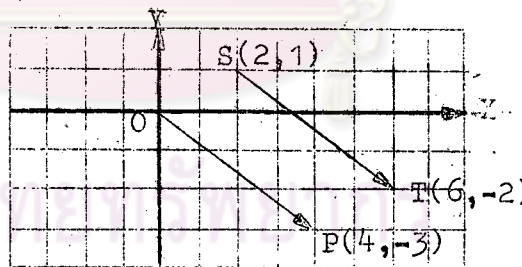
ก.191



จากจุดเริ่มต้น O และ B จะมีระยะไปตามแนวนอน
ทาง..... หน่วย และมีระยะไปตามแนวตั้ง
ทาง..... หน่วย
ดังนั้น เวกเตอร์อิสระของ \vec{OA} และ \vec{BC} คือ.....

ลบ, 4
บวก, 3
[-4, 3]

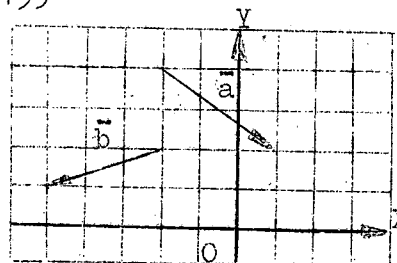
ก.192



เวกเตอร์อิสระของ \vec{ST} คือ

[4, -3]

ก.193



เวกเตอร์อิสระของ

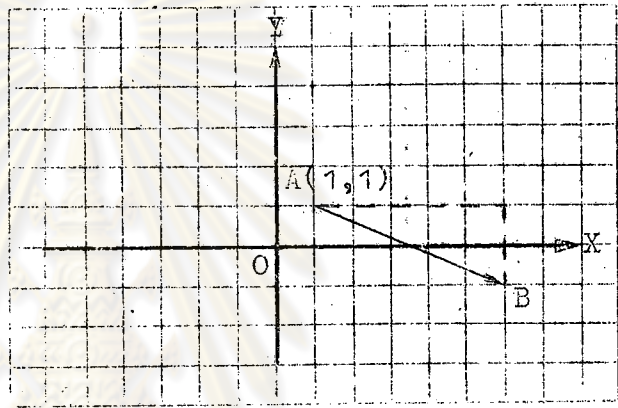
\vec{a} คือ

\vec{b} คือ

$$\begin{bmatrix} 3, -2 \\ -3, -1 \end{bmatrix}$$

ก.194

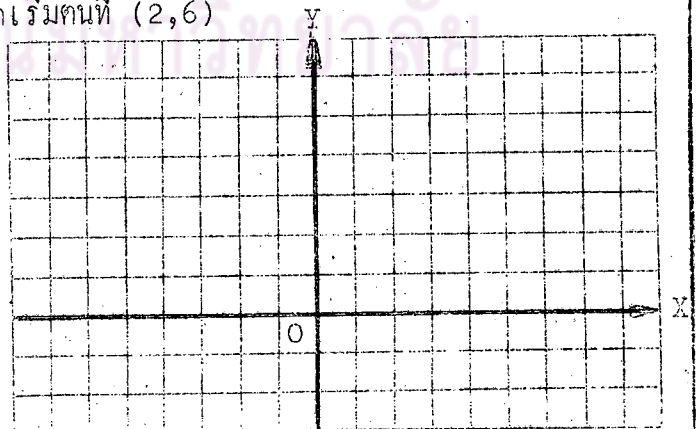
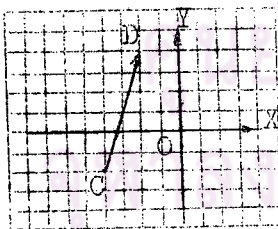
เมื่อกำหนดเวกเตอร์อิสระของ $\vec{AB} = [5, -2]$ และ
 ค่าลำดับของจุด A คือ (1, 1) เราก็เขียน \vec{AB} ได้ดังรูป
 โดยเริ่มจากจุดเริ่มต้น A (1, 1) นับไปตามแนวนอนทาง
 บวก 5 หน่วย แล้วนับค่อไปตามแนวตั้งทางลบ 2 หน่วย

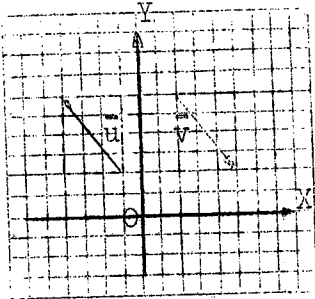


เมื่อเข้าใจแล้ว จงเขียน \vec{CD} ซึ่งเป็นสมาชิกของ
 เวกเตอร์อิสระ $[2, 6]$ โดยมีจุดเริ่มต้นที่ (-4, -2)

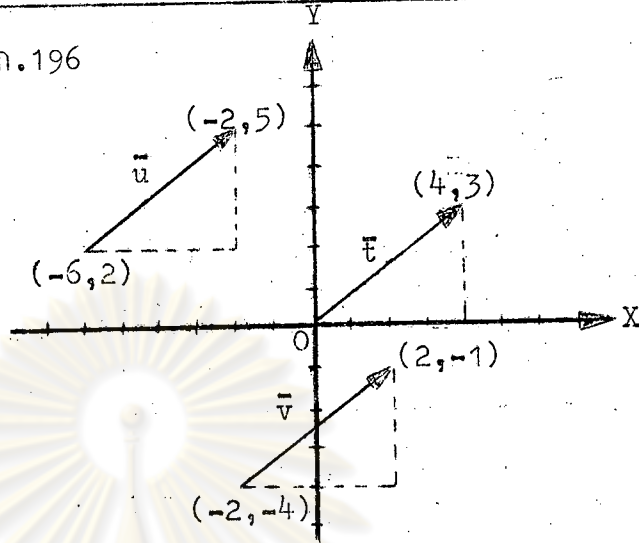
ก.195

จงเขียน \vec{u} ที่เป็นสมาชิกของ $[-3, 4]$ ให้มีจุดเริ่ม-
 ต้นที่ (-1, 2) และ \vec{v} ที่เป็นสมาชิกของ $[3, -4]$ ให้
 มีจุดเริ่มต้นที่ (2, 6)





ก.196



จากรูป เราก็คงได้ว่า \vec{e} , \vec{u} , \vec{v} เป็นสมาชิกของ
 เวกเตอร์อิสระ $[4, 3]$

เราอาจหาเวกเตอร์อิสระได้โดยไม่ใช้รูป แต่คำนวณ
 จากคู่ลำดับของจุดเริ่มต้นและจุดปลายของเวกเตอร์จำกัด
 ที่กำหนดให้ โดยนำคู่ลำดับของจุดปลายเป็นตัวตั้ง และ
 คู่ลำดับของจุดเริ่มต้นเป็นตัวลบ ดังนี้

\vec{e} มีจุดเริ่มต้นที่ $(0, 0)$ จุดปลายที่ $(4, 3)$ ดังนั้น
 เวกเตอร์อิสระของ \vec{e} คือ $[4-0, 3-0] = [4, 3]$

จากจุดเริ่มต้นและจุดปลายของ \vec{u} และ \vec{v} ในรูป
 เวกเตอร์อิสระของ \vec{u} คือ $[-2-(-6), \dots] = [4, 3]$

เวกเตอร์อิสระของ \vec{v} คือ $[\dots, \dots] = [4, 3]$

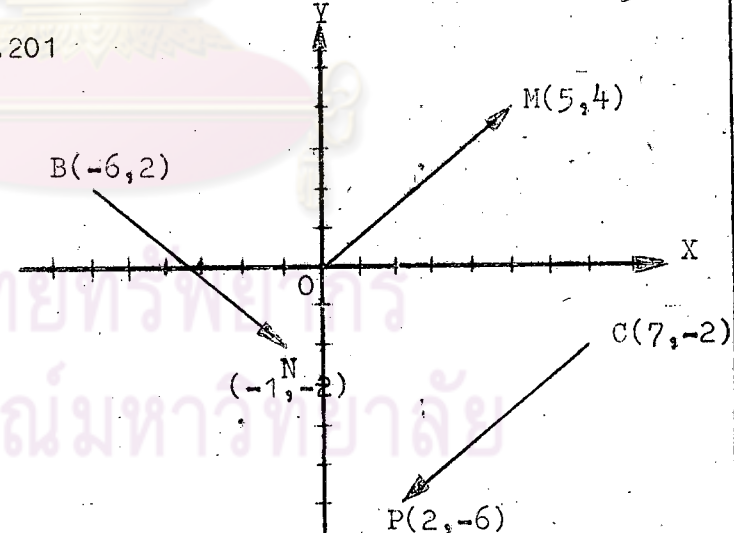
$$[-2-(-6); 5-2]$$

$$[2-(-2), -1-(-4)]$$

ก.197

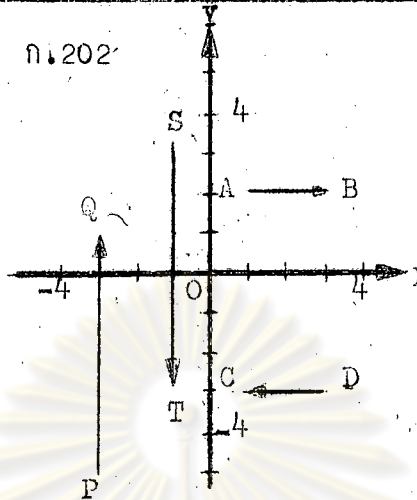
จึงสรุปได้ว่า เวกเตอร์อิสระของเวกเตอร์ที่มีจุด
 เริ่มต้นที่ (x_1, y_1) และจุดปลายที่ (x_2, y_2) ก็คือ

$$[\dots, \dots]$$

$[x_2 - x_1, y_2 - y_1]$	<p>ก.198</p> <p>กำหนดค่าตัวของจุด $A = (2, -3)$ และ $B = (5, 4)$ ดังนั้น เวกเตอร์อิสระของ \vec{AB} คือ</p>
$[3, 7]$	<p>ก.199</p> <p>กำหนดค่าตัวของจุด $O = (0, 0)$ และ $C = (5, -7)$ ดังนั้น เวกเตอร์อิสระของ \vec{OC} คือ</p>
$[5, -7]$	<p>ก.200</p> <p>กำหนดค่าตัวของจุด $S = (4, -3)$ และ $T = (9, -2)$ ดังนั้น เวกเตอร์อิสระของ \vec{ST} คือ และ เวกเตอร์อิสระของ \vec{TS} คือ</p>
$[5, 1]$ $[-5, -1]$	<p>ก.201</p>  <p>เวกเตอร์อิสระของ \vec{OM} คือ</p> <p>เวกเตอร์อิสระของ \vec{CP} คือ</p> <p>เวกเตอร์อิสระของ \vec{BN} คือ</p>

- [5, 4]
- [-5, -4]
- [5, -4]

ก.202

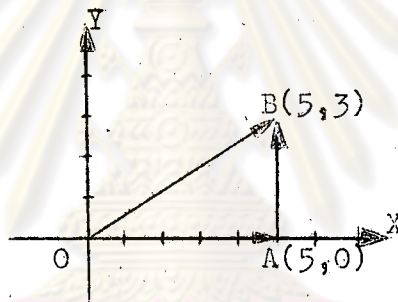


เวกเตอร์อิสระของ

- \vec{AB} คือ
- \vec{DC} คือ
- \vec{ST} คือ
- \vec{PQ} คือ

- [2, 0]
- [-2, 0]
- [0, -6]
- [0, 6]

ก.203

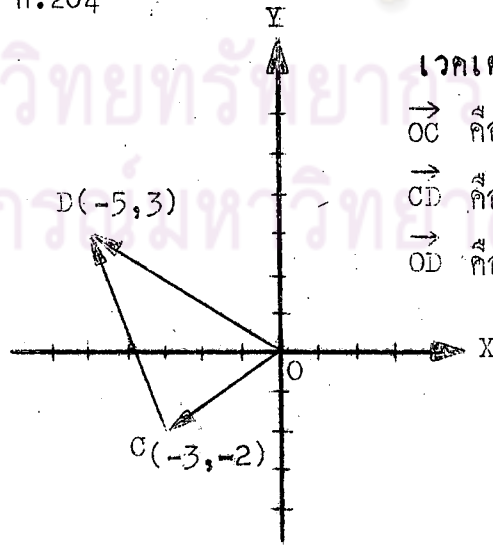


เวกเตอร์อิสระของ

- \vec{OA} คือ
- \vec{AB} คือ
- \vec{CB} คือ

- [5, 0]
- [0, 3]
- [5, 3]

ก.204



เวกเตอร์อิสระของ

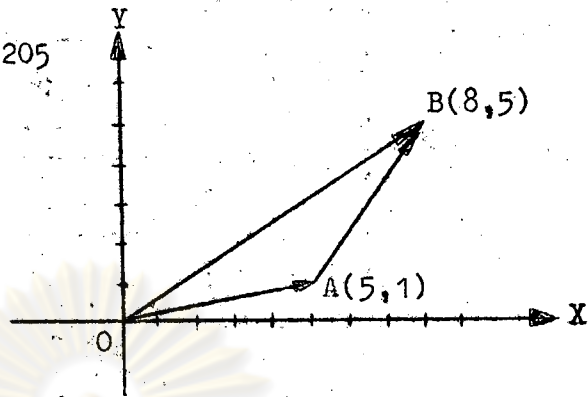
- \vec{OC} คือ
- \vec{CD} คือ
- \vec{OD} คือ

$$[-3, -2]$$

$$[-2, 5]$$

$$[-5, 3]$$

ก.205

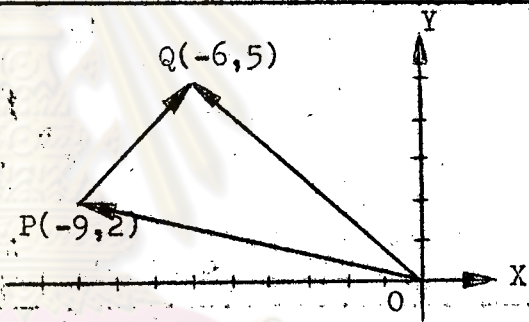


จากรูป จะได้ว่า $\vec{OA} + \dots = \dots$

ดังนั้น $[5, 1] + \dots = \dots$

$$\vec{OA} + \vec{AB} = \vec{OB}$$
$$[5, 1] + [3, 4] = [8, 5]$$

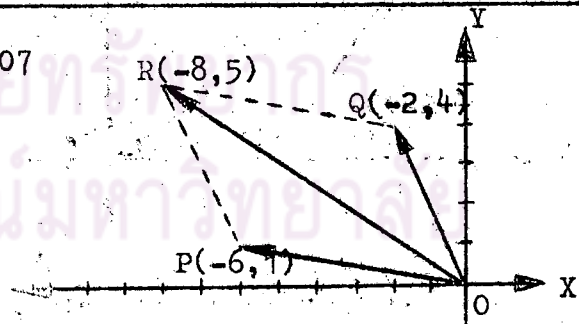
ก.206



$$\vec{OP} + \vec{PQ} = [\dots] + [\dots] = [\dots]$$

$$[-9, 2] + [3, 3] = [-6, 5]$$

ก.207



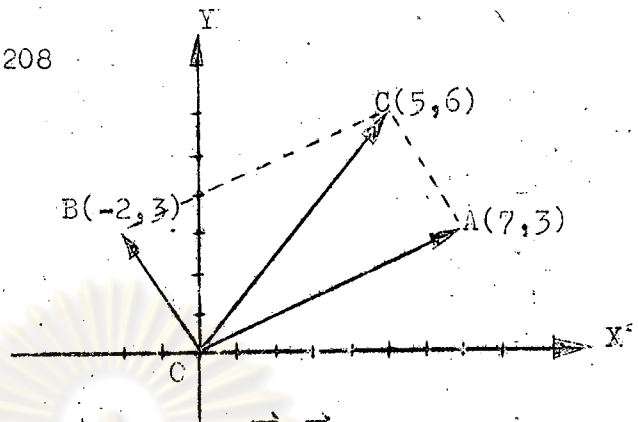
OQRP เป็นสี่เหลี่ยมก้านขนาน ดังนั้น

$$\vec{OP} + \vec{OQ} = \dots$$

$$\text{นั่นคือ } [-6, 1] + [-2, 4] = \dots$$

$$\vec{OR}, [-8, 5]$$

ก.208

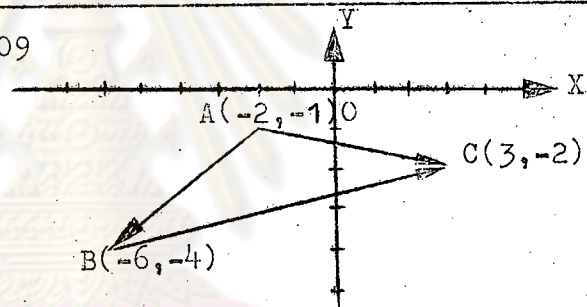


เวกเตอร์อิสระของ $\vec{OA} + \vec{OB}$ คือ

$$\begin{bmatrix} \dots \\ \dots \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \dots \\ \dots \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \dots \\ \dots \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 7 \\ 3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 6 \end{bmatrix}$$

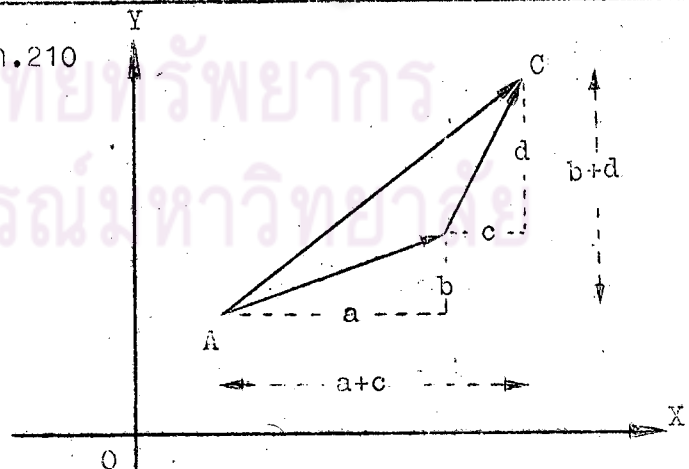
ก.209



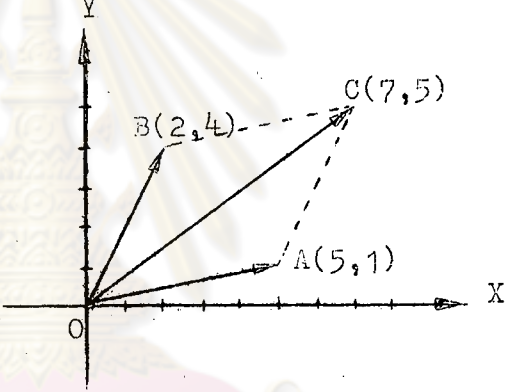
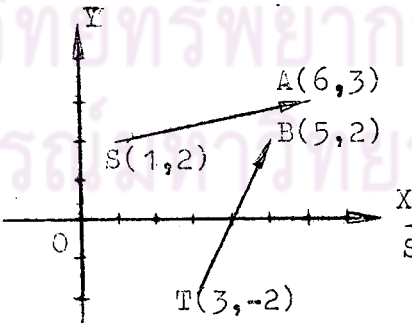
จากรูป $\begin{bmatrix} \dots \\ \dots \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \dots \\ \dots \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \dots \\ \dots \end{bmatrix}$

$$\begin{bmatrix} -4 \\ -3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 9 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ -1 \end{bmatrix}$$

ก.210

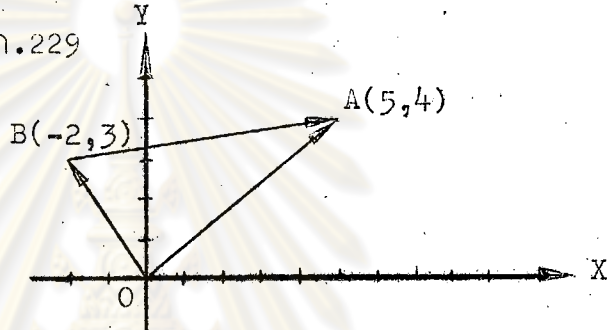
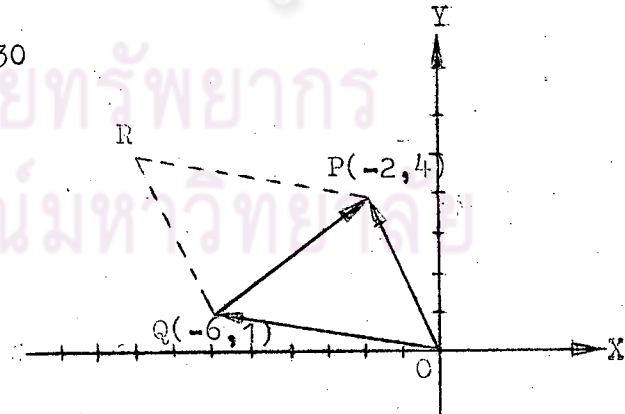


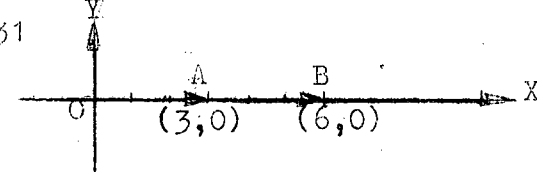
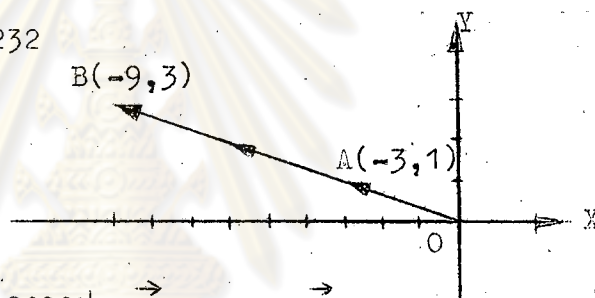
จากรูป $\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c \\ d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \dots \\ \dots \end{bmatrix}$

$[a+c, b+d]$	<p>ก.211</p> <p>จึงสรุปได้ว่า ผลบวกของเวกเตอร์อิสระ $[a, b]$ และ $[c, d]$ ใดๆ จะเท่ากับ</p>
$[a+c, b+d]$	<p>ก.212</p> <p>เวกเตอร์ที่เป็นผลบวกของ $[-5, -6]$ และ $[-1, 3]$ คือ</p>
$[-6, -3]$	<p>ก.213</p>  <p>เวกเตอร์อิสระของ $\vec{OA} + \vec{OB} = [\dots, \dots]$</p>
$[7, 5]$	<p>ก.214</p>  <p>เวกเตอร์อิสระของ</p> <p>$\vec{SA} = \dots$</p> <p>$\vec{TB} = \dots$</p> <p>$\vec{SA} + \vec{TB} = \dots$</p>
$[5, 1], [2, 4], [7, 5]$	<p>ก.215</p> <p>$[7, 1] + [-7, -1] = \dots$</p>

$[0,0]$	<p>ก.216</p> <p>ให้จุดลำดับของ $A=(0,0)$, $B=(5,2)$, $C=(7,6)$ ดังนั้น เวกเตอร์อิสระของ $\vec{AB}+\vec{BC}$ คือ</p>
$[7,6]$	<p>ก.217</p> $\begin{bmatrix} 6, -8 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -3, 4 \end{bmatrix} = \dots\dots\dots$ $\begin{bmatrix} -3, 4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 6, -8 \end{bmatrix} = \dots\dots\dots$
$\begin{bmatrix} 3, -4 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} 3, -4 \end{bmatrix}$	<p>ก.218</p> <p>เวกเตอร์มีคุณสมบัติการสลับที่สำหรับการบวก เพราะ $\begin{bmatrix} a, b \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c, d \end{bmatrix} = \dots\dots\dots + \dots\dots\dots$</p>
$\begin{bmatrix} c, d \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} a, b \end{bmatrix}$	<p>ก.219</p> $\begin{aligned} & (\begin{bmatrix} 3, -2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2, 5 \end{bmatrix}) + \begin{bmatrix} -5, -3 \end{bmatrix} = \dots\dots\dots + \begin{bmatrix} -5, -3 \end{bmatrix} \\ & = \dots\dots\dots \\ & \text{และ } \begin{bmatrix} 3, -2 \end{bmatrix} + (\begin{bmatrix} 2, 5 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -5, -3 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 3, -2 \end{bmatrix} + \dots\dots\dots \\ & = \dots\dots\dots \end{aligned}$
$\begin{bmatrix} 5, 3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0, 0 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} -3, 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0, 0 \end{bmatrix}$	<p>ก.220</p> <p>เราทราบมาแล้วว่า เวกเตอร์มีคุณสมบัติการจับหมู่สำหรับการบวก ดังนั้น</p> $(\begin{bmatrix} a, b \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c, d \end{bmatrix}) + \begin{bmatrix} e, f \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a, b \end{bmatrix} + (\dots\dots\dots + \dots\dots\dots)$ <p>เพราะ เวกเตอร์มีคุณสมบัติ</p>


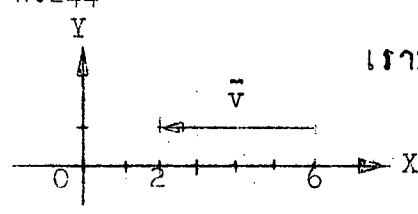
$([c, d] + [e, f])$ การจับหมู่	ก.221 เมื่อ $[a, b]$ เป็นเวกเตอร์ใดๆ จะได้ว่า $[a, b] + [\dots, \dots] = [a, b] = [\dots, \dots] + [a, b]$
$[0, 0], [0, 0]$	ก.222 ดังนั้น <u>เอกลักษณ์สำหรับการบวกของ $[a, b]$ ใดๆ</u> คือ
$[0, 0]$	ก.223 $[8, -5] + [\dots, \dots] = [0, 0]$ และ $[a, b] + [\dots, \dots] = [0, 0]$
$[-8, 5]$ $[-a, -b]$	ก.224 แสดงว่า <u>อินเวอร์สสำหรับการบวกของ $[a, b]$ ใดๆ</u> คือ
$[-a, -b]$	ก.225 $[-c, -d]$ เป็น สำหรับการบวกของ $[c, d]$
อินเวอร์ส	ก.226 เราทราบมาแล้วว่า $\bar{u} - \bar{v} = \bar{u} + (-\bar{v})$ ดังนั้น ถ้า $\bar{u} = [a, b]$, $\bar{v} = [c, d]$ จะได้ $[a, b] - [c, d] = [a, b] + [\dots, \dots]$

$[-c, -d]$	<p>ก.227</p> $[3, 9] - [-4, -2] = [3, 9] + \dots = [7, 11]$
$[4, 2]$	<p>ก.228</p> $[-6, 1] - [2, -4] = \dots$
$[-8, 5]$	<p>ก.229</p>  <p>เวกเตอร์อิสระของ \vec{BA} คือ</p> <p>เวกเตอร์อิสระของ $\vec{OA} - \vec{OB}$ คือ</p> $[\dots, \dots] - [\dots, \dots] = [\dots, \dots]$
$[7, 1]$ $[5, 4] - [-2, 3] = [7, 1]$	<p>ก.230</p>  <p>OPRQ เป็นสี่เหลี่ยมคางหมู</p> $[-2, 4] - [-6, 1] = [\dots, \dots]$ <p>นั่นคือ $\vec{OP} - \vec{OQ} = \dots$</p>

$[4,3]$ \vec{QP}	<p>ก.231</p>  <p>เวกเตอร์อิสระของ $\vec{OA} = [3,0]$ เวกเตอร์อิสระของ $\vec{OB} = [6,0]$ จากรูป จะพบว่า $\vec{OB} = \dots\vec{OA}$ ดังนั้น $[6,0] = \dots[3,0]$</p>
<p>2, 2</p>	<p>ก.232</p>  <p>จากรูป $\vec{OB} = \dots\vec{OA}$ $[-9,3] = \dots[-3,1] = [\dots(-3), \dots(1)]$</p>
<p>3,3,3,3</p>	<p>ก.233</p> <p>ดังนั้น $2[-3,1] = [\dots, \dots]$</p>
<p>$[-6,2]$</p>	<p>ก.234</p> <p>จึงสรุปได้ว่า ผลคูณของเวกเตอร์อิสระ $[a,b]$ กับ สเกลาร์ β ใดๆ จะเท่ากับ $[\dots, \dots]$</p>
<p>$[\beta a, \beta b]$</p>	<p>ก.235</p> <p>ผลคูณของ $[8,-6]$ กับ 3 คือ</p>

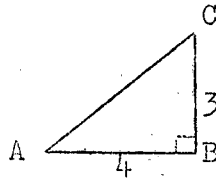
$[24, -18]$	<p>ก.236</p> <p>ถ้า เวกเตอร์อิสระของ \vec{CD} คือ $[-2, 3]$</p> <p>และ $\vec{AB} = 4\vec{CD}$ แสดงว่า</p> <p>เวกเตอร์อิสระของ $\vec{AB} = \dots\dots\dots$</p>
$[-8, 12]$	<p>ก.237</p> <p>กำหนด $\vec{u} = [4, 5]$, $\vec{v} = [-2, 3]$</p> <p>ดังนั้น $\vec{u} + 2\vec{v} = [4, 5] + \dots\dots\dots$</p> <p>$= \dots\dots\dots$</p>
$[-4, 6]$ $[0, 11]$	<p>ก.238</p> <p>กำหนด $\vec{a} = [1, 3]$, $\vec{b} = [2, -1]$</p> <p>ดังนั้น $3\vec{a} - 2\vec{b} = \dots\dots\dots - \dots\dots\dots$</p> <p>$= \dots\dots\dots$</p>
$[3, 9] - [4, -2]$ $[-1, 11]$	<p>ก.239</p> <p>กำหนด $\vec{u} = [-10, 4]$, $\vec{v} = [5, -2]$</p> <p>$\vec{w} = [-15, 6]$</p> <p>ดังนั้น</p> <p>$3\vec{u} + 3\vec{v} - \vec{w} = \dots\dots\dots$</p> <p>$= \dots\dots\dots$</p> <p>$= \dots\dots\dots$</p>
$[0, 0]$	

ขนาดของเวกเตอร์และเวกเตอร์หนึ่งหน่วย

	<p>ก.240</p> <p>การเดินทางไปทางทิศใต้ 50 เมตร เป็นเวกเตอร์ที่มีทิศทางไปทางทิศใต้ และมีขนาด.....เมตร</p>
50	<p>ก.241</p>  <p>2 กม. \vec{AB} มีขนาด.....กิโลเมตร</p>
2	<p>ก.242</p> <p>เราใช้สัญลักษณ์ \quad แทนขนาดของเวกเตอร์ "ขนาดของ \vec{c}" ก็เขียนแทนด้วย \vec{c} ดังนั้น "ขนาดของ \vec{AB}" ก็เขียนแทนด้วย.....</p>
$ \vec{AB} $	<p>ก.243</p> <p>\vec{AB} มีขนาด 2 กิโลเมตร จะเขียนบอกขนาดของ \vec{AB} ได้ว่า $\vec{AB} = \dots\dots\dots$ กิโลเมตร</p> <p>ถ้า \vec{c} แทนเวกเตอร์ที่มีทิศทางไปทางทิศเหนือ 8 ไมล์ จะเขียนบอกขนาดของ \vec{c} ได้ว่า $\dots\dots\dots = \dots\dots\dots$ ไมล์</p>
2 $ \vec{c} = 8$	<p>ก.244</p>  <p>เราบอกขนาดเป็น<u>ค่าบวก</u> เสมอ ดังนั้น $\vec{v} = \dots\dots\dots$</p>

4

ก.245



จากทฤษฎีของพีทาโกรัส

จะได้ $AC^2 = AB^2 + BC^2$

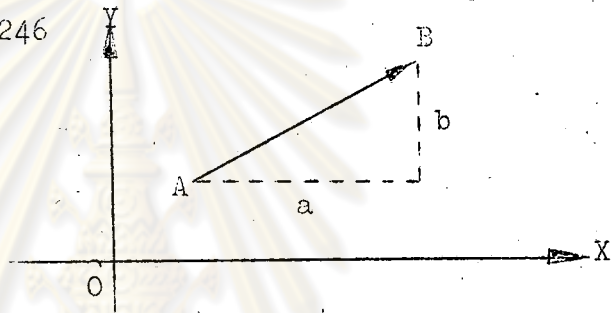
หรือ $AC = \sqrt{AB^2 + BC^2}$

ถ้า $AB=4$, $BC=3$

จะได้ $AC = \sqrt{\dots + \dots} = \dots$

$$\sqrt{4^2 + 3^2} = 5$$

ก.246

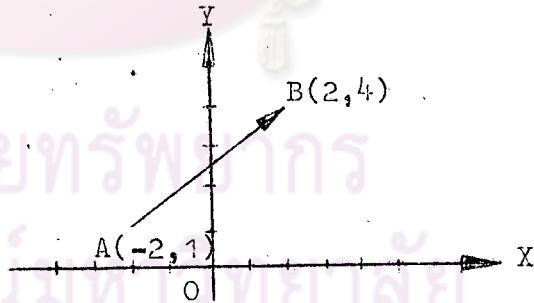


เวกเตอร์อิสระของ $\vec{AB} = [a, b]$

ดังนั้น $|\vec{AB}| = \sqrt{\dots + \dots}$

$$\sqrt{a^2 + b^2}$$

ก.247

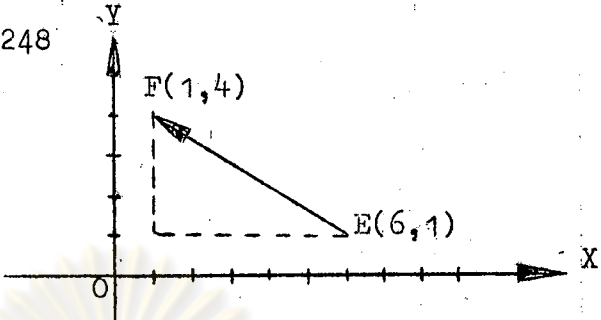


จากรูป $A=(-2, 1)$, $B=(2, 4)$

ดังนั้นเวกเตอร์อิสระของ $\vec{AB} = [4, 3]$

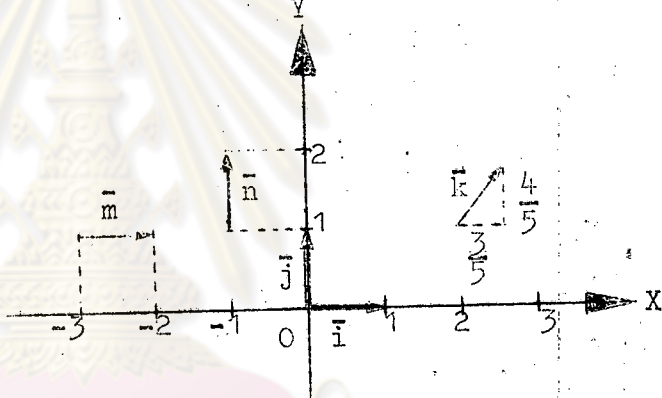
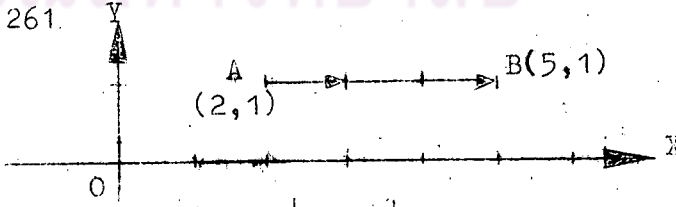
นั่นคือ $|\vec{AB}| = \sqrt{\dots + \dots}$

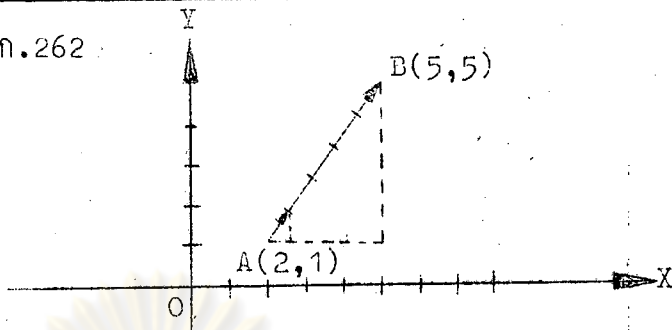
$$= \dots$$

$\sqrt{4^2+3^2} = 5$	<p>ก.248</p>  <p>เวกเตอร์อิสระของ $\vec{EF} = [\dots, \dots]$</p> <p>ดังนั้น $\vec{EF} = \sqrt{(-5)^2+3^2}$</p> $= \sqrt{\dots+\dots}$ $= \sqrt{34}$
$\begin{bmatrix} -5, 3 \end{bmatrix}$ $\sqrt{25+9}$	<p>ก.249</p> <p>ดังนั้น $\begin{bmatrix} -2, -5 \end{bmatrix} = \sqrt{\dots+\dots}$</p> $= \dots$
$\sqrt{29}$	<p>ก.250</p> <p>จึงสรุปได้ว่า ถ้า $[a, b]$ เป็นเวกเตอร์อิสระใดๆ</p> $ \begin{bmatrix} a, b \end{bmatrix} = \dots$
$\sqrt{a^2+b^2}$	<p>ก.251</p> $ \begin{bmatrix} 1, -3 \end{bmatrix} = \dots$
$\sqrt{10}$	<p>ก.252</p> <p>เวกเตอร์อิสระของ $\vec{AB} = [3, -1]$</p> <p>ดังนั้น $\vec{AB} = \dots$</p>

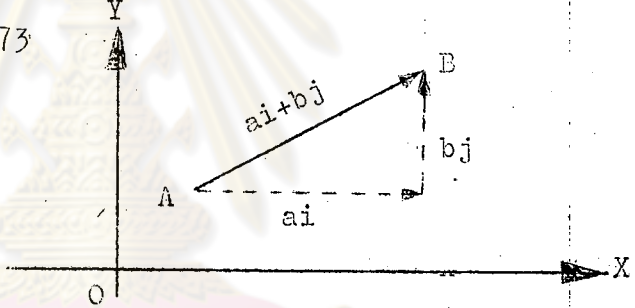
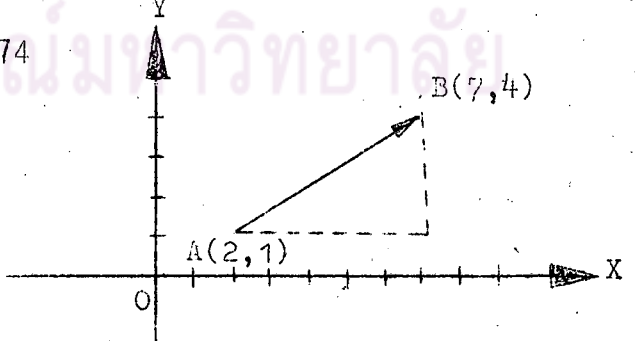
$\sqrt{10}$	<p>ก.253</p> <p>ถ้าจุดลำดับของจุด $A=(2,3)$, $B=(4,6)$</p> $ \vec{AB} = \dots\dots\dots$ $= \dots\dots\dots$
$\sqrt{13}$	<p>ก.254</p> <p>ถ้าจุดลำดับของจุด $A=(0,0)$, $B=(-2,3)$, $C=(3,5)$</p> $ \vec{AB}+\vec{BC} = [-2,3] + [5,2] $ $= [3,5] $ $= \dots\dots\dots$ <p>และ $\vec{AB} + \vec{BC} = [-2,3] + [5,2]$</p> $= \sqrt{13} + \dots\dots\dots$ <p>ดังนั้น $\vec{AB}+\vec{BC} \dots\dots\dots \vec{AB} + \vec{BC}$ (เท่ากับ/ไม่เท่ากับ)</p>
$\sqrt{34}, \sqrt{13} + \sqrt{29}$ ไม่เท่ากับ	<p>ก.255</p> <p>ขนาดของ $[0,6]$ เท่ากับ</p>
6	<p>ก.256</p> $\left \begin{bmatrix} 3 \\ 5 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \end{bmatrix} \right = \dots\dots\dots$
1	<p>ก.257</p> $ [1,0] = \dots\dots\dots$ $ [0,1] = \dots\dots\dots$



<p>1,1</p>	<p>ก.258</p> <p>เวกเตอร์ที่มีขนาด 1 หน่วย เราเรียกว่า <u>เวกเตอร์หนึ่งหน่วย</u></p> <p>ดังนั้น $[1,0]$ และ $[0,1]$ จึงเป็น.....</p>
<p>เวกเตอร์หนึ่งหน่วย</p>	<p>ก.259</p> <p>เช่นเดียวกัน $[\frac{3}{5}, \frac{4}{5}]$ ก็เป็นเวกเตอร์.....</p>
<p>หนึ่งหน่วย</p>	<p>ก.260</p>  <p>เวกเตอร์อิสระของ \vec{i} และ \vec{m} คือ $[1,0]$</p> <p>เวกเตอร์อิสระของ \vec{j} และ \vec{n} คือ $[.....,.....]$</p> <p>เวกเตอร์อิสระของ \vec{k} คือ $[.....,.....]$</p> <p>ดังนั้น $\vec{i}, \vec{j}, \vec{m}, \vec{n}, \vec{k}$ เป็นเวกเตอร์.....</p>
<p>$[0,1]$ $[\frac{3}{5}, \frac{4}{5}]$ หนึ่งหน่วย</p>	<p>ก.261</p>  <p>$\vec{AB} = [3,0] =$</p> <p>ดังนั้น เวกเตอร์หนึ่งหน่วยของ $[3,0] = \frac{[3,0]}{3} = [.....]$</p>

<p>3</p> <p>$[1,0]$</p>	<p>ก.262</p>  <p>จากรูป $\vec{AB} = [3,4] = 5$</p> <p>ดังนั้น <u>เวกเตอร์หนึ่งหน่วยของ $[3,4]$</u> คือ</p> $\frac{[3,4]}{[3,4]} = \dots\dots\dots$
<p>$\begin{bmatrix} 3,4 \\ 5,5 \end{bmatrix}$</p>	<p>ก.263</p> <p>จึงสรุปได้ว่า <u>เวกเตอร์หนึ่งหน่วยของ \vec{u}</u> $= \frac{\vec{u}}{ \vec{u} }$</p> <p>ดังนั้น</p> <p>เวกเตอร์หนึ่งหน่วยของ $[a,b]$ $= \dots\dots\dots$</p>
<p>$\frac{[a,b]}{[a,b]}$ หรือ $\frac{[a,b]}{\sqrt{a^2+b^2}}$</p>	<p>ก.264</p> <p>จาก $[1,2] = \sqrt{5}$</p> <p>จะได้ <u>เวกเตอร์หนึ่งหน่วยของ $[1,2]$</u> $= \dots\dots\dots$</p> <p>$= \dots\dots\dots$</p>
<p>$[\frac{1}{\sqrt{5}}, \frac{2}{\sqrt{5}}]$</p>	<p>ก.265</p> <p>เวกเตอร์หนึ่งหน่วยของ $[0,-6]$ คือ.....</p> <p>และ</p> <p>เวกเตอร์หนึ่งหน่วยของ $[4,-1]$ คือ.....</p>

$[0, -1]$ $\left[\frac{4}{\sqrt{17}}, \frac{-1}{\sqrt{17}} \right]$	<p>ก.266</p> $3 [1, 0] + 4 [0, 1] = [3, 0] + [0, 4]$ $= [.....,]$
$[3, 4]$	<p>ก.267</p> <p>เวกเตอร์หนึ่งหน่วยที่สำคัญคือ $[1, 0]$ และ $[0, 1]$ เราอาจจะเขียนเวกเตอร์อิสระใดๆในรูปผลบวกของ เวกเตอร์ $[1, 0]$ และ $[0, 1]$ ได้ เช่น</p> $[3, 4] = 3 [1, 0] + 4 [0, 1]$ $[2, -5] = \dots [1, 0] - \dots [0, 1]$
2, 5	<p>ก.268</p> $[4, -6] = \dots [1, 0] - \dots [0, 1]$ $[-5, 7] = \dots$
4, 6 $-5 [1, 0] + 7 [0, 1]$	<p>ก.269</p> <p>ดังนั้น สำหรับ $[a, b]$ ใดๆจะเขียนแสดงในรูปผลบวก ของเวกเตอร์ $[1, 0]$ และ $[0, 1]$ ได้ดังนี้</p> $[a, b] = \dots$
$a [1, 0] + b [0, 1]$	<p>ก.270</p> <p>เราจะเขียนแทนเวกเตอร์ $[1, 0]$ ด้วย i และ เขียนแทนเวกเตอร์ $[0, 1]$ ด้วย j ดังนั้น</p> $[6, 9] = 6 [1, 0] + 9 [0, 1] = 6 \dots + 9 \dots$

$6i+9j$	<p>ก.271</p> $[2,5] = \dots i + \dots j$ $[2,-5] = \dots$
$2i+5j$ $2i-5j$	<p>ก.272</p> <p>จึงสรุปได้ว่า สำหรับ $[a,b]$ โค้ดจะเขียนแสดงในรูปของเวกเตอร์หนึ่งหน่วย i และ j ได้ดังนี้</p> $[a,b] = \dots$
$ai+bj$	<p>ก.273</p>  <p>$[a,0] = \dots$ $[0,b] = \dots$ $[a,b] = \dots$</p>
ai, bj $ai+bj$	<p>ก.274</p>  <p>เวกเตอร์อิสระของ $\vec{AB} = [\dots, \dots] = \dots i + \dots j$</p>

