

ทฤษฎีการกรอง



2.1 ทฤษฎีการกรองของเครื่องกรองน้ำแบบใช้ทราย

การกรองโดยใช้เครื่องกรองน้ำแบบใช้ทรายได้เริ่มต้นมาตั้งแต่ปี ค.ศ. 1856 เรื่อยมาจนถึงปัจจุบัน ได้มีนักวิทยาศาสตร์จำนวนหลายท่านศึกษาเกี่ยวกับเครื่องกรองน้ำแบบใช้ทราย ตามที่แคมป์ (Camp, 1964) ได้รวบรวมไว้คือ

1. ในปี ค.ศ. 1856 ดาร์ซี (Darcy) ได้ศึกษาเกี่ยวกับการไหลของของเหลวผ่านวัสดุพรุน (Porous Media)
2. ในปี ค.ศ. 1863 ดูฟูอิท (Dupuit) ได้เสนอแนะให้ข้อคิดเห็นเกี่ยวกับความเร็วของของเหลวในขณะที่ผ่านวัสดุพรุน
3. ในปี ค.ศ. 1935 ปรัตราเชน (Pratrashev) ได้ศึกษาเกี่ยวกับการอุดตันในชั้นของทราย (Clogging)
4. ในปี ค.ศ. 1937 อิวาซากิ (Iwasaki) ซึ่งเป็นผู้อำนวยการประจำของกรุงโตเกียวได้สรุปผลการทดลองของเขาเกี่ยวกับจำนวนของสารละลายเค็มที่กรองได้จากชั้นทราย
5. ในปี ค.ศ. 1940 สไตน์ (Stein) ได้เสนอทฤษฎีเกี่ยวกับการกำจัดสารละลายแขวนขนาดละเอียดซึ่งเกี่ยวข้องกับค่าสูญเสียของระดับน้ำ (Head Loss) แรงเฉือนเนื่องจากความหนืด (Viscous Shearing Force) และเวลาที่ใช้ในการยืดตัว (Straining) การคัก (Seiving) และการตกตะกอน (Sedimentation) ตลอดจนการแตกของตะกอนที่เกาะกันอยู่ การสร้างเกราะ (Sheath) การสร้างสมการของความชันระดับน้ำ (Hydraulic Gradient) และสังเกตลักษณะของตะกอนที่จับตัวกันว่ามีความสัมพันธ์กับเวลาอย่างไร
6. ในปี ค.ศ. 1941 อีแลสเซน (Eliassen) ได้ทดลองเกี่ยวกับการอุดตันของเครื่องกรองน้ำแบบใช้ทรายชนิดไหลลงอย่างรวดเร็ว และพบว่าค่าสูญเสียของระดับน้ำ (Head Loss) เป็นฟังก์ชันแบบเส้นตรงกับเวลา

7. ในปี ค.ศ. 1951 และ 1960 มินท์ส (Mintz) ได้ทดลองเกี่ยวกับสารละลายแขวนที่เป็นของเหลว และอนุภาคแขวนลอย และได้หาผลสัมฤทธิ์เกี่ยวกับน้ำหนักรวมของสารละลายที่เย็บผ่านไปในพื้นที่หน้าตัดในช่วงเวลาหนึ่ง (t)

8. ในปี ค.ศ. 1952 ฮอลล์ (Hall) ได้เสนอทฤษฎีเกี่ยวกับการเคลื่อนที่ของของไหล (Kinematic of Flow) และสรุปผลถึงคุณลักษณะของสารละลายเย็บกับการจับตัวของตะกอน

9. ในปี ค.ศ. 1956 โคเจนิและคาร์มานน์ (Kojeny and Carmann) กำหนดสมการเกี่ยวกับค่าของตัวนำชลศาสตร์ (Hydraulic Conductivity) ซึ่งมีความสัมพันธ์กับสมการของคาร์ซี ในเรื่องเกี่ยวกับการไหลของของเหลวผ่านวัสดุพรุน

10. ในปี ค.ศ. 1960 และ 1965 ไอวีส (Ives) ได้พิจารณาเกี่ยวกับสารละลายที่หนักและมีรูปร่างแบบเดียวกัน (Uniform Heavy Small Fines) ในสารแขวนลอยโดยตั้งสมมติฐานจากผลการทดลองของอิวาซากิ (Iwasaki) และจากสูตรของฮอลล์ (Hall)

11. ในปี ค.ศ. 1961 เชคแมน (Shekhtman) ได้พัฒนาทฤษฎีเกี่ยวกับการกรองสารแขวนลอย

จากผลงานของนักวิทยาศาสตร์หลายท่านที่กล่าวมานี้ และผลงานของนักวิทยาศาสตร์อื่น ๆ พอดีสรุปเป็นเนื้อหาและหัวข้อทางทฤษฎีเกี่ยวกับเครื่องกรองน้ำแบบไร้ทรายได้ดังนี้

2.1.1 การศึกษาเกี่ยวกับอัตราการไหล

ในปี ค.ศ. 1856 คาร์ซี (Darcy) ได้สรุปผลการทดลองเกี่ยวกับของเหลวที่ไหลผ่านวัสดุพรุน (Porous media) ออกมาเป็นสูตร การไหลผ่านของคาร์ซี (Darcy Seepage Formula) ได้ดังนี้

$$q = KJ = KH/L$$

โดยที่ $q =$ อัตราการไหลของของเหลว (ซม.³/วินาที/ซม.²)

$K =$ ตัวนำชลศาสตร์ (Hydraulic Conductivity) ของวัสดุพรุนกับของเหลวที่ไหลผ่าน (ซม./วินาที)

$J =$ ความลาดชันระดับน้ำ (Hydraulic Gradient)
(ชม./ชม.)

$H =$ ค่าสูญเสียของระดับน้ำ (Head loss) (ชม.)

$L =$ ความสูงของชั้นกรอง (Filter Length) (ชม.)

แสดงว่าอัตราการไหลของของเหลวเป็นสัดส่วนโดยตรงกับค่าสูญเสียของระดับน้ำ ต่อหนึ่งหน่วยความสูงของชั้นกรอง ค่าตัวนำชลศาสตร์ (K , Hydraulic Conductivity) ของวัสดุพูนกับของเหลวที่ไหลผ่าน ซึ่งต่อมา เออร์เม (Irmy, 1964) ได้สรุปผลรวมไว้ว่า สูตรการไหลผ่านของคาร์ซี (Darcy Seepage Formula) จะสามารถใช้ได้ก็ต่อเมื่อประกอบด้วยเงื่อนไขรวม 5 ข้อดังต่อไปนี้

ก) ตัวกรองต้องเป็นสารเนื้อเดียวกันตลอด มีคุณสมบัติอย่างเดียวกันในทุกสภาวะ (Isotropic) มีขนาดและรูปลักษณะเท่ากันตลอด โดยคงตัวในรูปร่างทั้งทางฟิสิกส์และทางเคมี

ข) รอยต่อของเม็ดทรายและช่องว่างต่าง ๆ จะต้องมีของเหลวอยู่เต็ม ไม่ให้มีอากาศติดค้างอยู่ และจะต้องไม่มีขบวนการทางชีววิทยาเกิดขึ้นในช่องว่างระหว่างตัวกรอง

ค) ของเหลวต้องเป็นสารที่มีคุณสมบัติอย่างเดียวกันในทุกสภาวะ (Isotropic) เป็นสารเนื้อเดียวกันโดยตลอด (Homogeneous) ไม่สามารถถูกอัดให้มีปริมาตรเล็กลงได้ (Incompressible) มีอุณหภูมิคงที่ทุกจุด มีความหนืดคงที่ และไม่เกิดปฏิกิริยาทางฟิสิกส์หรือทางเคมีได้ง่าย เมื่ออยู่ในภาวะปกติเช่น น้ำมันดิบ หรือน้ำ เป็นต้น

ง) อัตราการไหลของน้ำที่ไหลผ่านเข้าไปในตัวกรองจะต้องมีค่าต่ำมาก เพื่อให้ได้ค่าตัวเลขของเรย์โนลด์ (Reynolds' Number) มีค่าน้อย จากสูตรค่าตัวเลขของเรย์โนลด์

$$Re = \frac{g d_m}{v (1-n)} < 1 \text{ to } 10$$

- โดยที่ $Re =$ ค่าตัวเลขของเรย์โนลด์ (Reynolds' Number)
 $g =$ ความเร่งเนื่องจากแรงดึงดูดของโลก
 (Gravitational acceleration) (981 ซม./วินาที²)
 $d_m =$ ค่าเฉลี่ยของเส้นผ่าศูนย์กลาง (ซม.)
 $v =$ ค่าความหนืดขณะเคลื่อนที่ของของเหลว
 (Kinematic Viscosity) (ซม./วินาที)
 $n =$ ค่าความพรุนประสิทธิผล (Effective Porosity)
 (ซม.³ / ซม.³)

ง) ผิวของเครื่องกรองและผิวของตัวกรองจะต้องไม่ทำให้ของเหลวซึมผ่านเข้าไปได้ ถ้าหากไม่กำหนดเงื่อนไขรวม 5 ข้อ ดังที่กล่าวไว้ข้างต้นนั้น ค่าสัมประสิทธิ์ความสามารถในการซึม (K) นั้นก็จะขึ้นอยู่กับค่าอื่น ๆ ด้วย เช่น ค่าความหนืดของของเหลว ในขณะที่ไม่คำนึงถึงผลของแรงที่กระทำ (Kinematic Viscosity, v) ค่าพื้นผิวจำเพาะ (Specific Surface) หรือค่าเส้นผ่าศูนย์กลางประสิทธิผล (Effective Diameter, d_m) ค่าความพรุนประสิทธิผล (Effective Porosity) เป็นต้น ซึ่งคาร์มันน์ (Carmann, 1956) ได้กำหนดเป็นสูตรสำเร็จเป็นที่ยอมรับกันโดยทั่วไปคือ

$$K = \frac{a g d_m^2 n^3}{v (1 - n)^2}$$

โดยที่ $a =$ สัมประสิทธิ์ตามตัวเลข (Numerical Coefficients) ซึ่งมีค่าขึ้นอยู่กับรูปร่างของเม็ดกรอง และการจัดเรียงตัวของเม็ดกรอง สำหรับเม็ดกรองที่เป็นทรงกลมทั้งหมด จะมีค่าสัมประสิทธิ์ตามตัวเลขประมาณ 1/180

2.2 องค์ประกอบต่าง ๆ ในทางฟิสิกส์ที่มีผลต่อถาวรกรอง

ในการขจัดสิ่งสกปรกที่ปะปนอยู่ในน้ำโดยกรรมวิธีการกรองนั้น องค์ประกอบทั่วไปที่แสดงถึงความสามารถในการกรอง แยกได้เป็น 3 องค์ประกอบหลัก คือ องค์

ประกอบในทางฟิสิกส์, ทางเคมีและทางชีววิทยา แต่สำหรับกรรมวิธีการกรองแบบไหลเร็ว นั้น ความสามารถในการกรองจะขึ้นอยู่กับองค์ประกอบในทางฟิสิกส์เป็นส่วนใหญ่ ซึ่งอิวาซากิ (Iwasaki) 1937 ได้เคยแสดงถึงองค์ประกอบในทางฟิสิกส์ที่มีผลต่อกรรมวิธีการกรองไว้หลายประการ ต่อมา ภายหลังได้รับการดัดแปลงและแก้ไขให้เหมาะสม โดยสไตน์ (Stein, 1940) ดังนี้

1. การกรองเป็นขบวนการของการไหล (Dynamic Process) ดังนั้น ความสามารถในการกรองนั้นจะขึ้นอยู่กับความลึกของ เครื่อง กรองและ เวลาที่ใช้ในการไหลผ่าน เครื่องกรอง
2. ความสามารถในการกำจัดอนุภาคแขวนลอยที่ไหลผ่านชั้นกรองหนึ่ง ๆ ของ เครื่องกรองนั้น จะเป็นสัดส่วน โดยตรง กับค่าความเข้มข้นของ อนุภาคแขวนลอยทั้งหมดที่ผ่านเข้าไปในชั้นตอนนั้น
3. ปริมาณอนุภาคแขวนลอยที่ถูกกำจัดออกในขณะกรองช่วงแรก ๆ จะมีปริมาณที่เป็น สัดส่วนคงที่ นั่นคือปริมาณรวมของ อนุภาคแขวนลอยที่ถูกกำจัดออกนั้นจะเพิ่มขึ้นในลักษณะเป็นเส้นตรง เมื่อเทียบกับ เวลาและต่อไปสัดส่วนดังกล่าวก็จะลดลง เรื่อย ๆ ซึ่งทำให้ปริมาณของ อนุภาคแขวนลอยที่ถูกกำจัดออกนั้นไม่คงลักษณะเป็นเส้นตรงอย่าง เดิมเมื่อเทียบกับ เวลา และในที่สุดก็จะลดลง นั่นคือ เครื่องกรองไม่สามารถที่จะทำการกรองได้อีกต่อไป ทั้งนี้ ขึ้นอยู่กับปริมาณของการอุดตัน
4. สิ่งสกปรกที่เกิดจากอนุภาคแขวนลอยที่ถูกเครื่องกรองดักไว้ นั้น ต่อไปก็จะเป็นสาเหตุที่ทำให้เครื่องกรองอุดตัน

แครปส์ (Crapps, 1966) ได้รวบรวมและอธิบายถึง ขบวนการทางฟิสิกส์ที่แสดงถึง การกำจัดอนุภาคแขวนลอยออกจากของไหลในการกรอง โดยใช้ เครื่องกรอง ทราบแบบไหลเร็ว รวม 8 ขบวนการคือ

- ก. การดักอนุภาคแขวนลอยโดยตรง (DIRECT SIEVING)
- ข. การตกตะกอน (SEDIMENTATION)
- ค. การกระทบเนื่องจากความเฉื่อย (INERTIAL IMPACTION)
- ง. การเคลื่อนที่แบบบราวเนียน (BROWNIAN MOVEMENT)

- ง. โอกาสที่เกิดการสัมผัสกัน (CHANCE OF CONTACT)
- จ. การแพร่กระจาย (DIFFUSION)
- ฉ. อิทธิพลจากแรง แวน เดอ วาลส์ (VAN DER WAALS FORCES)
- ช. อิทธิพลจากประจุไฟฟ้า (ELECTRODINETIC EFFECTS)

ซึ่งในแต่ละขบวนการมีหลักการและทฤษฎีสรุปโดยย่อได้ดังนี้

2.2.1 การคัดอนุภาคแขวนลอยโดยตรง (DIRECT SIEVING)

เกิดขึ้นเนื่องจากอนุภาคแขวนลอยมีขนาดใหญ่กว่าช่องว่างระหว่างตัวกรองในเครื่องกรอง ในกรณีนี้อนุภาคแขวนลอยจะถูกคักไว้โดยตรง ฮอลล์ (HALL, 1952) ได้ให้ข้อเสนอแนะเกี่ยวกับการคัดอนุภาคแขวนลอยโดยตรงว่า

$$P_s \approx \frac{D}{d}$$

โดยที่ P_s = ค่าความเป็นไปได้ในการกำจัดอนุภาคแขวนลอย

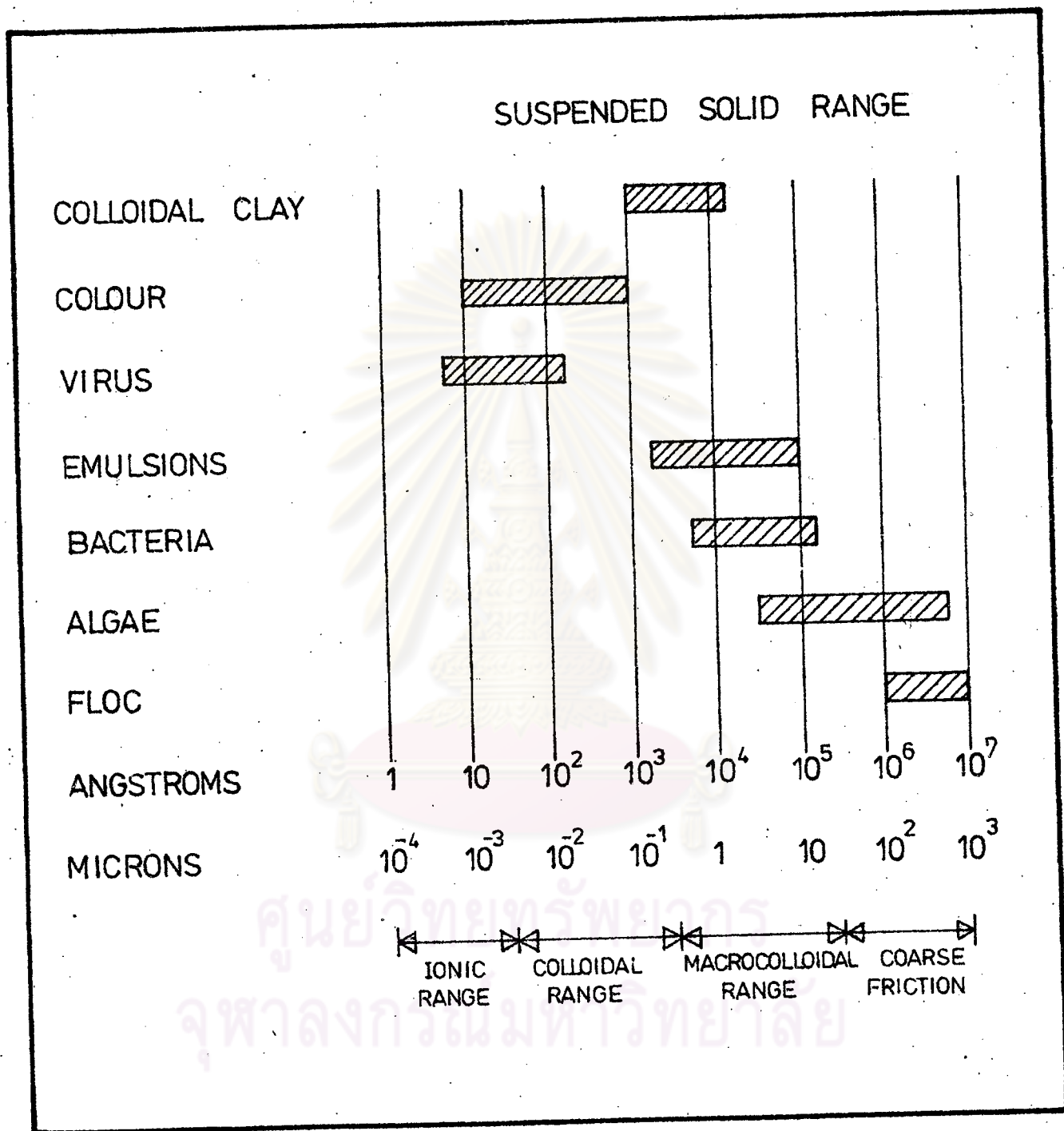
D = เส้นผ่าศูนย์กลางของอนุภาคแขวนลอย (มม.)

d = เส้นผ่าศูนย์กลางของเม็ดทรายหรือตัวกรอง (มม.)

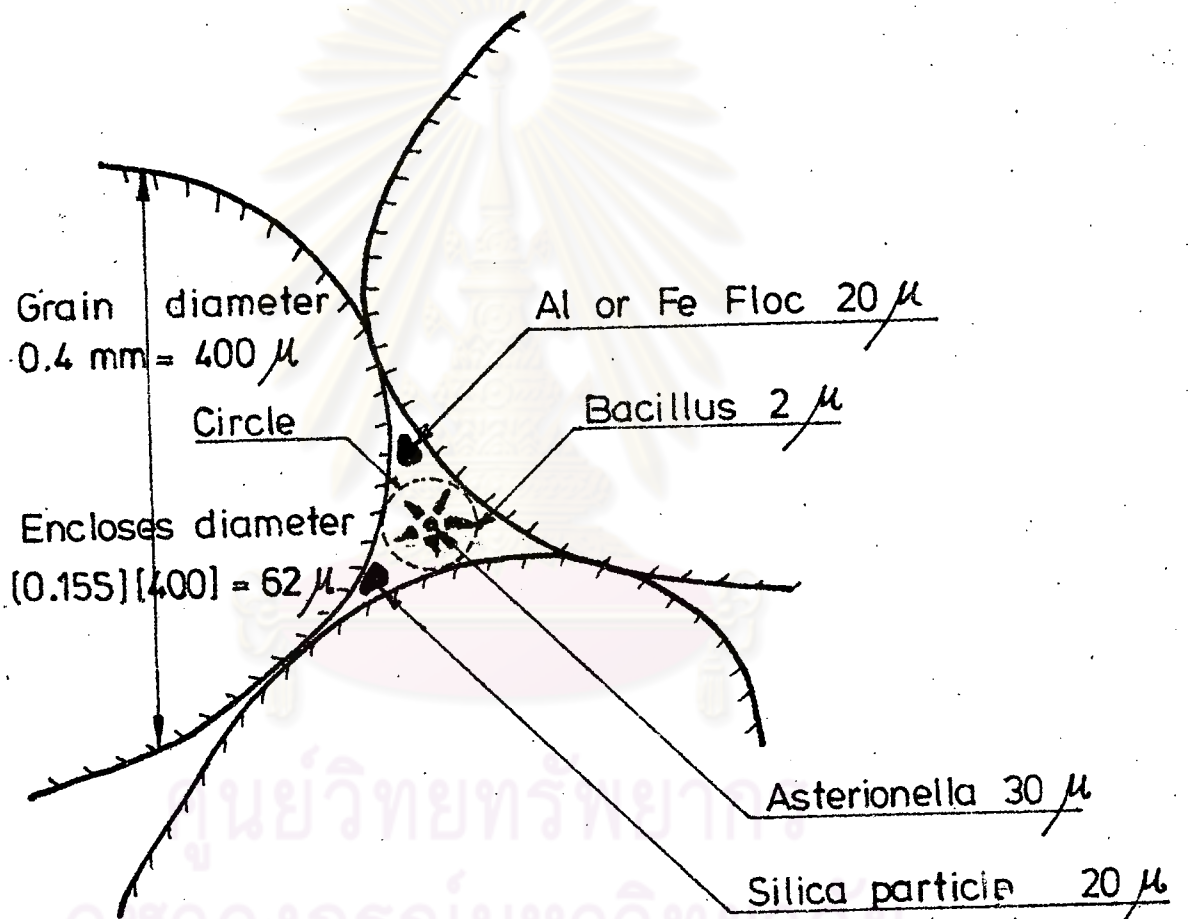
แต่ทั้งนี้ความเร็วของการไหลผ่านชั้นทรายนั้นจะต้องน้อยมาก ๆ

เมกที่เรียซึ่งมีขนาดทั่วไปอยู่ระหว่าง 1 - 10 ไมครอน และตะกอนย่อย ๆ ของสารจำพวกเหล็กและอลูมิเนียม ที่มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางโดยทั่วไปอยู่ระหว่าง 20 - 50 ไมครอน ดังแสดงขนาดของอนุภาคต่าง ๆ ในรูปที่ 2.1 ก็ไม่สามารถถูกคักโดยเม็ดทรายหรือตัวกรอง สมมุติว่าขนาดของเม็ดทรายมีเส้นผ่าศูนย์กลาง 0.4 มิลลิเมตร จะทำให้ช่องว่างระหว่างเม็ดทรายมีขนาดโต 62 ไมครอน ดังนั้น ตัวกรองดังกล่าวจะไม่สามารถคัดอนุภาคคอลลอยแขวน (COLLOIDAL MATTER) ที่โดยทั่วไปมีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางอยู่ระหว่าง 0.001 - 0.1 ไมครอนได้ ดังแสดงในรูปที่ 2.2

แก่อนุภาคแขวนลอย (SUSPENDED PARTICLE) นั้นจะถูกคักอยู่ระหว่างรอยต่อของสารกรอง (INTERSTITIAL STRAINING) ในขณะที่น้ำไหลผ่านช่องว่างระหว่างเม็ดทราย น่าจะมีความเร็วในการไหลเพิ่มขึ้น และทำให้อนุภาคแขวนลอยกระทบกันจนเกิด



รูปที่ 2.1 แสดงช่วงขนาดของสารแขวนลอยชนิดต่างๆ (CHEREMISIOFF AND YOUNG, 1975)



รูปที่ 2.2 แสดงขนาดของช่องว่างระหว่างเม็ดทราย
และสารแขวนลอย (HUISMAN)

การเกาะรวมตัวกันในที่สุด อนุภาคที่เกาะตัวรวมกันนี้จะมีขนาดใหญ่ขึ้นและถูกคักไว้ที่ช่องว่างระหว่าง เม็ดทรายนั้น เมื่อเวลานานเข้าอนุภาคที่ถูกคักไว้นี้ก็จะมีปริมาณเพิ่มขึ้นจนเกิดการอุกตันได้ ในทางปฏิบัติสำหรับเครื่องกรองเร็วนั้น เมื่ออนุภาคถูกคักไว้ในขณะไหลผ่านชั้นทรายกอง จะทำให้เกิดการอุกตันได้ง่าย และทำให้ค่าของระดับน้ำสูญเสียเพิ่มขึ้นตามเวลาอย่างรวดเร็ว ซึ่งต้องแก้ไขโดยใช้ขนาดของทรายกรองขนาดใหญ่ขึ้น เพื่อไม่ให้ต้องล้างเครื่องกรองบ่อย ๆ

2.2.2 การตกตะกอน (SEDIMENTATION)

เกิดขึ้นโดยที่อนุภาคแขวนลอยซึ่งมีขนาดเล็กกว่าช่องว่างระหว่าง เม็ดทรายที่ไม่ถูกคักโดยตรง จะตกตะกอนบนผิวของ เม็ดทรายโดยขบวนการแบบดังตกตะกอน การตกตะกอนโดยวิธีนี้เกิดขึ้นได้ในทุกชั้นทราย ไม่ได้เกิดขึ้นเฉพาะตอนล่าง เหมือนดังตะกอนทั่วไป ในการคำนวณหาพื้นที่บนผิวเม็ดทรายซึ่งจะนำไปหาพื้นที่รวมที่ใช้ในการตกตะกอนนั้นสามารถคำนวณได้จากสูตร

$$\text{พื้นที่บนผิวเม็ดทราย} = \frac{6}{d} (1 - p) \text{ เมตร}^2 / \text{เมตร}^3$$

โดยที่ p = ค่าความพรุนของมวลทรายกรองใน 1 ลูกบาศก์เมตร
 d = ขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางของเม็ดทราย (เมตร)

จะได้พื้นที่บนผิวเม็ดทรายเป็นตารางเมตร ต่อ 1 ลูกบาศก์เมตรของทรายกรอง สมมติว่าทรายกรองมีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 0.8 มิลลิเมตร มีความพรุน 0.4 จะมีพื้นที่บนผิวเม็ดทราย รวม 4,500 ตารางเมตร ต่อ 1 ลูกบาศก์เมตรของทรายกรอง และถ้าทรายกรองมีพื้นที่หน้าตัด 1 ตารางเมตร มีความหนาของชั้นทรายกรอง 1.2 เมตร จะมีพื้นที่บนผิวเม็ดทรายรวม 5,400 ตารางเมตร เป็นต้น

ในการตกตะกอนบนผิวเม็ดทรายนั้น พื้นที่บนผิวเม็ดทรายที่มีผลต่อการตกตะกอนมีเฉพาะผิวค้ำบนที่หันขึ้น ซึ่งไม่สัมผัสกับเม็ดทรายอื่น และไม่ถูกรบกวนด้วยการไหลของน้ำ ประมาณว่ามีค่าเพียง 300 ตารางเมตร ต่อ 1 ลูกบาศก์เมตรของทรายกรอง

สำหรับประสิทธิภาพของการตกตะกอนบนเม็ททรายนั้น ส่วนใหญ่ขึ้นอยู่กับอัตราการกรองและความเร็วในการตกตะกอนของอนุภาคแขวนลอย สำหรับความเร็วในการตกตะกอนของอนุภาคแขวนลอยนั้น สโตคส์ (STOKES, 1845, 1851) ได้กำหนดสมการไว้คือ

$$s = \frac{1}{18} \frac{g}{\nu} \frac{\Delta \rho}{\rho} d^2$$

- โดยที่ s = ความเร็วในการตกตะกอนของอนุภาคแขวนลอย (ซม./วินาที) (setting velocity of suspended particle) ($< 5 (10)^{-6}$)
- g = ค่าความคงที่ของความโน้มถ่วง 9.81 ซม./วินาที² (GRAVITY CONSTANT)
- ν = ความหนืดของไหลที่ต้องการกรอง (ซม./วินาที) (KINEMATIC VISCOSITY OF THE FLUID)
- ρ = ความหนาแน่นของน้ำ (กรัม/ซม.³) (MASS DENSITY OF WATER)
- $\rho + \Delta \rho$ = ความหนาแน่นของน้ำที่อนุภาคแขวนลอย (กรัม/ซม.³) (MASS DENSITY OF SUSPENDED MATTER)
- d = เส้นผ่าศูนย์กลางของอนุภาคแขวนลอย (ซม.) (DIAMETER OF THE SPHERICAL PARTICLE)

สมมติให้ $\frac{\Delta \rho}{\rho} \approx 0.1$ สำหรับอนุภาคแขวนลอยซึ่งประกอบด้วยน้ำ 95% จะทำให้

$$s = (0.0416)10^6 d^2$$

$$(0.0416)10^6 d^2 > (5)10^{-6}$$

$$d > (11)10^{-6} \text{ m}$$

$$> 11 \text{ ไมครอน}$$

สำหรับอนุภาคแขวนลอยที่มีขนาดเล็กและเบาว่านี้จะถูกกำจัดด้วยวิธีนี้เพียงบางส่วน โดยการตกตะกอนในชั้นทรายที่ลึกลงไป แต่สำหรับสารลอยแขวนนั้นไม่สามารถจะแยกออกได้โดยวิธีนี้

ต่อมา ไอวีส (IVES, 1962) ได้พบว่าการตกตะกอนของอนุภาคแขวนลอยทำให้ช่องว่างระหว่างเม็ดทรายมีขนาดเล็กลงเรื่อย ๆ ซึ่งจะมีผลทำให้ความเร็วของน้ำที่ไหลผ่านเพิ่มขึ้น และทำให้อนุภาคแขวนลอยที่ตกตะกอนอยู่ก่อนนั้นเกิดการปั่นป่วนขึ้นได้ ต่อมาก็จะหลุดติดไปกับน้ำอีก และถูกพาไปยังชั้นทรายชั้นถัดไป ทำนองเดียวกัน มินท์ซ (MINTZ, 1951) ก็ได้พบขบวนการนี้เช่นกัน และผลสุดท้ายก็พบว่า อนุภาคแขวนลอยที่ตกตะกอนไปแล้วนั้นหลุดออกมาปนกับน้ำตรงทางออก เมื่อถึงระยะนี้ก็จำเป็นจะต้องล้างเครื่องกรองใหม่ก่อนจะเริ่มทำการกรองต่อไป

2.2.3 การกระทบเนื่องจากความเฉื่อย (INERTIAL IMPACTION)

เกิดขึ้นเนื่องจากของเหลวที่มีอนุภาคต่าง ๆ ที่มีความหนาแน่นสูงประกอบอยู่ เมื่อไหลไปกระทบโดยตรงกับผิวของทรายกรอง ของเหลวก็จะเบี่ยงเบนตัวเองให้พ้นจากเม็ดทรายที่ขวางอยู่นั้น จากหลักความเฉื่อยสารที่มีความหนาแน่นต่ำกว่าจะเปลี่ยนทิศทางได้เร็วกว่าสารที่มีความหนาแน่นสูง ดังนั้น น้ำที่อยู่ในของเหลวจะเปลี่ยนทิศทางได้เร็วกว่าอนุภาคที่มีความหนาแน่นสูงกว่าก็จะทำให้อนุภาคดังกล่าวเกิดความเฉื่อยเปลี่ยนทิศทางไม่ทัน และจะติดอยู่กับผิวของทรายชั้นกรองในที่สุด ทั้งนี้ มีองค์ประกอบที่สำคัญหลายอย่างด้วยกัน เช่น ตำแหน่งของอนุภาคความแตกต่างระหว่างความหนาแน่นของของเหลวกับอนุภาค มุมของการตกกระทบ เป็นต้น นอกจากนี้ยังพบว่าความเร็วในการไหลเป็นตัวกลางที่สำคัญที่จะเพิ่มประสิทธิภาพในการกำจัดอนุภาค เนื่องจากความเฉื่อยนี้ ซึ่งจะเพิ่มขึ้นตามหลักของแรงไฮดรอลิก (HYDRAULIC LOADINGS) แต่หลักดังกล่าวนี้สังเกตเห็นได้ยาก

สำหรับปรากฏการณ์ที่กำจัดอนุภาคที่เกิดจากความเฉื่อยเนื่องจากการกระทบกันนี้ได้ผลไม่ดีเท่าที่ควร ทั้งนี้ เนื่องจากความหนืดของน้ำทำให้ประสิทธิภาพการกระทบมาก หากความหนืดของน้ำหรือของเหลวที่ต้องการกรองมีค่าสูง จะทำให้ผลจากความเฉื่อย

เนื่องจากการกระทบกันลดลงมาก ซึ่งทำให้ประสิทธิภาพการกรองลดลงด้วย

2.2.4 การเคลื่อนที่แบบบราวเนียน (BROWNIAN MOVEMENT)

เกิดขึ้นเนื่องจากการไหลอย่างไม่คงตัวของของเหลว ซึ่งจะทำให้อนุภาคเล็ก ๆ แยกตัวจากสารแขวนลอย (COLLOIDAL PARTICLE) และจะทำให้สารแขวนลอยนี้ เบี่ยงเบนไปจากแนวของกระแส น้ำจันเข้าไปสัมผัสกับผิวทรายกรอง ในการคำนวณหาแรงที่เกิดขึ้น จากสมการของ ไอน์สไตน์ (EINSTEIN) สำหรับการเคลื่อนที่ของอนุภาคที่มีลักษณะกลม ได้กำหนดสมการดังนี้

$$\bar{x} = \frac{2}{3} \frac{kTt}{fD} \quad 1/2$$

โดยที่ \bar{x} = ค่าเฉลี่ยการเคลื่อนที่ของอนุภาค (ซม.)

(MEAN TRANSLATION OF A PARTICLE)

D = ขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางของอนุภาค (ซม.)

(DIAMETER OF PARTICLE)

t = เวลา (วินาที) (TIME)

k = ค่าคงที่โบลทซ์มานน์ (BOLTZMANN CONSTANT)

T = อุณหภูมิสัมบูรณ์ (เคลวิน (KELVIN))

(ABSOLUTE TEMPERATURE)

f = ค่าความหนืดของของไหล (ซม./วินาที) (FLUID VISCOSITY)

จากสมการดังกล่าว สามารถสรุปผลได้ว่า การเคลื่อนที่แบบบราวเนียน (BROWNIAN MOVEMENT) นี้จะมีผลเฉพาะอนุภาคที่มีขนาดเล็กกว่า 2 ไมครอนลงไป และเป็นขบวนการที่ไม่มีความสำคัญนักสำหรับการกรองแบบเร็ว

2.2.5 โอกาสที่เกิดการสัมผัสกัน (CHANCE OF CONTACT)

เกิดจากอนุภาคแขวนลอยมีโอกาสที่จะสัมผัสกันเองหรือสัมผัสกับตัวกลางอื่นเนื่องมาจากการไหลผ่านส่วนที่คับแคบ โดยสไตน์ (STEIN, 1964) และเกรซ (GRACE,

1956) ได้ศึกษาค้นคว้าเกี่ยวกับขบวนการนี้และพบว่าค่าความน่าจะเป็นไปได้ในการกำจัดอนุภาคแขวนลอยออกจากของไหลนั้นเป็นสัดส่วนโดยตรงกับค่ากำลังที่สองของขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางของสารแขวนลอย และเป็นสัดส่วนผกผันกับค่ากำลังที่สามของขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางของตัวกลาง

$$P_s \propto D^2, \quad P_s \propto \frac{1}{d^3}$$

ในเมื่อ P_s = ค่าความเป็นไปได้ในการกำจัดอนุภาคแขวนลอย
 D = เส้นผ่าศูนย์กลางของอนุภาคแขวนลอย (ซม.)
 d = เส้นผ่าศูนย์กลางของเม็ดทราย (ซม.)

2.2.6 การแพร่กระจาย (DIFFUSION)

เกิดขึ้นเนื่องจากปรากฏการณ์ที่ว่าสารละลายจะพยายามแพร่กระจายไปสู่บริเวณที่มีความเข้มข้นต่ำกว่า และสำหรับอนุภาคแขวนลอยเล็ก ๆ ในของเหลวนั้นจะมีลักษณะการแพร่กระจายเช่นเดียวกัน จากการทดลองของฮันเตอร์ (HUNTER, R.J.) และอเล็กซานเดอร์ (ALEXANDER, A.E.) พบว่าอนุภาคของดินจะกระจายตัวไปตามทิศทางการไหลของน้ำ จึงเป็นไปได้อันอนุภาคเหล่านี้จะไปเพิ่มความเข้มข้นในน้ำที่ผ่านไป ซึ่งจำเป็นต้องตั้งเกณฑ์สำหรับเครื่องกรองเร็ว และเกรซ (GRACE, 1956) ได้สนับสนุนปรากฏการณ์นี้ด้วย

2.2.7 แรงแวน เดอ วาลส์ (VAN DER WAALS FORCES)

มีแรงหลายชนิดที่ทำให้เกิดแรงดึงดูดหรือผลักกันของโมเลกุล แต่ที่มีกำลังมากที่สุดคือแรง (VAN DER WAALS) ซึ่งแรงนี้แปรผันกลับกับกำลังที่เจ็ดของระยะห่างระหว่างโมเลกุลซึ่งอยู่ในสถานะของเหลว สำหรับแรงดึงดูดระหว่างโมเลกุลชนิดเดียวกัน (COHESIVE FORCES) เป็นอีกแรงหนึ่งที่ช่วยเสริม ดังนั้น เมื่อรวมแรงทั้งหมดแล้วก็จะได้อาของแรงแปรผกผันกลับกับกำลังสามของระยะทางระหว่างโมเลกุล แต่เนื่องจากอิทธิพลของแรงเหล่านี้จะลดลงอย่างรวดเร็ว เมื่อระยะห่างระหว่างโมเลกุลเพิ่มขึ้น ดังนั้น จึงไม่ใช่เป็นขบวนการสำคัญในการขจัดความขุ่นหรืออนุภาคแขวนลอย แต่จะเป็นแรงสำคัญในการควบคุมสารแขวนลอยไว้ไม่ให้แยกตัวออกจากกันได้ง่าย

2.2.8 อิทธิพลจากประจุไฟฟ้า (ELECTROKINETIC EFFECTS)

เป็นผลเนื่องมาจากการแตกตัวของประจุไฟฟ้า (IONIZATION) และการดูดกลืนของประจุไฟฟ้า (ABSORPTION) ของอนุภาคลอยแขวนที่แพร่กระจายตัวในน้ำแล้วเกิดประจุไฟฟ้าขึ้นที่ผิวของมัน ต่อมาก็ทำให้เกิดประจุไฟฟ้าชนิดต่าง ๆ กัน จะอยู่รอบ ๆ ชั้นแรก การกระทบกันของประจุไฟฟ้าที่หยุดนิ่งระหว่างอนุภาคชนิดเดียวกันที่อยู่ชั้นนอก จะทำให้อนุภาคแผ่กระจายได้ แรงกระทบกันจะมีผลอย่างมากสำหรับประจุไฟฟ้าที่อยู่ในช่อง เหลว ประจุไฟฟ้าที่ผิวของตัวกรอง อาจจะเป็นตัวขั้วขึงถึงความคงตัวของอนุภาคลอยแขวน ซึ่งจากการทดลองพบว่า การขจัดอนุภาคแขวนลอยจะดีขึ้นถ้าประจุต่างกัน ซึ่งฮาร์แมนและบาวมัน (ONLMAN & BAUMANN, 1963) ได้ทดลองโดยเขาทำงานเกี่ยวกับ DIATOMITE FILTERS และพบว่าประจุบน DIATOMITE อาจเปลี่ยนแปลงได้โดยการใช้วัตถุที่มีประจุบางชนิด

คลิสบี้และบาวมัน (CLEASBY & BAUMANN, 1961) พบว่าอนุภาคเล็ก ๆ ของ FERRIC FLOC จะถูกกำจัดได้ดีกว่าพวกอนุภาคขนาดใหญ่ ซึ่งเป็น การสนับสนุนทฤษฎีของอิทธิพลจากประจุไฟฟ้า (ELECTROKINETIC EFFECT)

2.3 เครื่องกรองน้ำไหลลงแบบใช้ทราย

เครื่องกรองน้ำไหลลงแบบใช้ทราย เป็นเครื่องกรองที่ให้น้ำไหลผ่านจากข้างบนลงสู่ข้างล่าง ซึ่งสามารถแยก เป็นประเภทใหญ่ ๆ ตามลักษณะการไหลของน้ำได้สองประเภทคือ

1. เครื่องกรองช้า (Slow sand filter)
2. เครื่องกรองเร็ว (Rapid sand filter)

2.3.1 เครื่องกรองช้า (Slow sand filter)

เป็นเครื่องกรองน้ำแบบเก่าที่สุดซึ่งใช้ในขบวนการผลิตน้ำเพื่อสาธารณูปโภค สร้างขึ้นครั้งแรกในปี ค.ศ. 1829 โดยเจมส์ ซิมสัน (James Simpson) ชาวอังกฤษ ซึ่งขณะนั้นทำงานอยู่ในบริษัทเชลซี วอเตอร์ (Chelsea Water Company) ในเมืองลอนดอน ประเทศอังกฤษ วิธีการคือ นำน้ำไหลเข้าทางตอนบนของเครื่องกรอง

Works	Surface area of filter (m ²)	Number of filters	Depth of media (m)	Type and grade of media	Loading (m ³ /m ² d)	BOD (mg/l)		Suspended solids (mg/l)		Ammoniacal nitrogen (mg/l)		Oxidized nitrogen (mg/l)		Dissolved oxygen (mg/l)		Comments
						In	Out	In	Out	In	Out	In	Out	In	Out	
Works D ..	5	4	0.73	0.23 m sand 0.5 m graded gravel 20-80 mm	1.8	18	→11	38	→15	11.4	→9.9	21.5	→21.0	—	62 per cent reduction in <i>Coli-aerogenes</i>	
Works E	102	2	0.46	0.23 m sand 0.23 m graded gravel 20-50 mm	3.1	15	→7	39	→12	5.7	→4.2	22.2	→23.1	—	38 per cent reduction in <i>Coli-aerogenes</i>	
Works A ..	—	—	—	—	1.8	20	→12	40	→16	13	→11.7	19.2	→18.7	—		
Works B	—	—	—	—	2.9	16	→9	37	→14	6.3	→5.0	19.7	→20.4	—		
Basildon ..	240	4	0.60	0.15 m water filtration sand 0.15 m gravel 0.30 m pea shingle	Up to 10	21	→14	42	→28	5.3	→4.4	—	—	—		
	134	4	0.59	0.39 m sand 0.2 m pea gravel	1.7-3.3	12	→7	23	→11	4.5	→3.9	34.1	→32.8	4.7	→3.9	73 per cent reduction in <i>Esch.coli</i> , sand replenished yearly

ศูนย์จักษุวิทยา
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ตารางที่ 2.1 แสดงผลการดำเนินงานของเครื่องกรองช้า
(Manuals of British Practice in Water
Pollution Control)

และปล่อยให้ไหลผ่านชั้นทรายด้วยความเร็วค่าคือประมาณ 0.03×10^{-3} เมตร/วินาที (2.59 เมตร/วัน) หรือถ้าคิดเป็นปริมาตรของน้ำที่ได้จากการกรองจะมีค่าประมาณ $2.59 \text{ m}^3/\text{m}^2 - \text{day}$ สำหรับทรายกรองที่มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางอยู่ระหว่าง 0.15 - 0.35 มม. ซึ่งจะทำให้สารแขวนลอย (Suspended Solids) และสารลอบแขวน (Colloidal matters) ที่อยู่ในน้ำถูกขังไว้ที่ชั้นทรายตอนบน ซึ่งชั้นทรายนี้มีความหนาประมาณ 3.0 - 4.0 ฟุต และถัดจากชั้นทรายลงมาเป็นชั้นหินหนาประมาณ 1 ฟุตรองรับอยู่ สารแขวนลอยขนาดใหญ่จะถูกขังไว้ที่ตอนบนของชั้นทรายซึ่งปกคลุมด้วยเมือก (Zoogloeaal Slime) เป็นส่วนใหญ่ และต่อไปจะเป็นสาเหตุทำให้เกิดการอุดตันซึ่งการอุดตันนี้สามารถสังเกตจากค่าระดับน้ำสูญเสีย (Head loss) ถ้ามีค่าสูงอยู่ระหว่าง 0.2-4.0 ฟุต แสดงว่าเกิดการอุดตันในชั้นทรายแล้วต้องทำความสะอาดเครื่องกรอง โดยการ ชูดลอกผิวทรายชั้นบนซึ่งมีความสกปรกปะปนอยู่ ออกเสียก่อน ซึ่งโดยปกติจะใช้เวลานานคือประมาณ 20 - 90 วัน (BABBITT, 1962)

จากการใช้งานของ เครื่องฆ่าตามตารางที่ 2.1 แสดงให้เห็นว่าเครื่องกรองฆ่าสามารถทำการขจัดสารแขวนลอยได้ประมาณ 60 % และสามารถกำจัดอีโคไล (E. coli) ได้ประมาณ 40 - 50 %

2.3.2 เครื่องกรองเร็ว (Rapid sand filter)

เครื่องกรองเร็วนี้ถูกสร้างครั้งแรกในปี ค.ศ. 1885 ที่ซอมเมอร์วิลล์ มลรัฐนิวเจอร์ซีย์ (Somerville, New Jersey) สหรัฐอเมริกา สำหรับทวีปยุโรปเริ่มใช้ที่เมืองซูริค ประเทศสวิสเซอร์แลนด์ (Zurich, Switzerland) เมื่อปี ค.ศ. 1895

เครื่องกรองเร็วประกอบด้วยชั้นทรายและชั้นหิน เช่นเดียวกับเครื่องกรองช้า แต่อัตราการกรองของเครื่องกรองชนิดนี้สูงกว่าเครื่องกรองช้า 40 - 50 เท่า คือมีอัตราการกรองประมาณ 2.3×10^{-3} เมตร/วินาที (198 เมตร/วัน) หรือถ้าคิดเป็นปริมาตรของน้ำที่ได้จากการกรองจะมีค่าประมาณ $200 \text{ m}^3 / \text{m}^2 - \text{day}$ โดยทรายที่ใช้ในการกรองควรมีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางอยู่ระหว่าง 0.5 - 2.0 มม. เนื่องจากอัตราการกรองของเครื่องกรองชนิดนี้สูงกว่าเครื่องกรองช้า จึงทำให้เวลาในการใช้เครื่องกรองชนิดนี้สั้นคือประมาณ 1-7 วัน (HARDENBERGH, 1970)

Works	Surface area of filter (m ²)	Number of filters	Depth of media (m)	Type and grade of media	Loading (m ³ /m ² d)	BOD (mg/l)		Suspended solids (mg/l)		Ammoniacal nitrogen (mg/l)		Oxidized nitrogen (mg/l)		Dissolved oxygen (mg/l)	
						In	Out	In	Out	In	Out	In	Out	In	Out
Coventry	101	8	0.61	0.6-1.0 mm sand	120	18	→7	21	→8	8	→7	27	→26	7.6	→3.6
Middle Lee Regional Drainage Scheme	30	4	1.07	Coarse sand and pebbles	175	5	→3	10	→5	0.2	→0.1	33	→33	—	—
Luton	19.5	9	1.08	0.20 m graded gravel 3-13mm 0.88 m sand 0.9-1.7 mm	86	18	→6	30	→4	2.6	→2.2	20	→20	—	—
	19.5	6	1.08	As above	Up to 240	13	→7	15	→4	~6.5	→0.9	—	—	—	—
	—	—	—	—	100→230	~50% removal	—	~72% removal	—	—	—	—	—	—	—

ศูนย์วิจัยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ตารางที่ 2.2 แสดงผลการทำงานของเครื่องกรองเร็ว
แบบไหลลง (Manuals of British
Practice in Water Pollution Control)

ในการล้าง เครื่องกรองเร็วไม่สามารถใช้วิธีการขูดลอกเอาผิวของทราย ชั้นบนออกดังเช่นกระทำในเครื่องกรองช้า เพราะสิ่งสกปรกฝังลึกลงไปชั้นทรายจึงต้องใช้วิธีการล้าง เครื่องกรอง โดยการกลับทิศทางการไหลของน้ำ (Back wash) ซึ่งจะทำให้สิ่งสกปรกที่ฝังตัวอยู่ในชั้นทรายขยับตัวและลอยขึ้นไปตามทิศทางการไหลของน้ำที่ใช้ล้าง ไหลล้นออกทางคอนบนของ เครื่องกรอง

จากการใช้งานของ เครื่องกรอง เร็วตามตารางที่ 2.2 จะเห็นว่าเครื่องกรองเร็วสามารถกักสารแขวนลอยได้สูงถึง 80 % และลดค่า บี โอ ดี (B.O.D) ได้ถึง 70 % แต่ความสามารถในการกำจัดพวก แมคทีเรียทำได้เพียงบางส่วนเท่านั้น

2.4 เครื่องกรองเร็วแบบไหลขึ้น (Rapid sand upflow filter)

ในการใช้เครื่องกรองเร็วแบบไหลลง เวลาทำความสะอาดเครื่องกรอง จะทำการกลับทิศทางการไหลของน้ำ โดยให้มีการลอยตัวของทรายกรองประมาณ 50 % จึงทำให้หลังการล้าง เครื่องกรองชั้นทรายจะเรียงตัวโดยทรายขนาดละเอียดอยู่บนของชั้นกรอง และทรายขนาดใหญ่จะอยู่บริเวณตอนล่างของชั้นกรอง เมื่อนำมาใช้กรองใหม่จะทำให้สารแขวนลอยเกือบทั้งหมดถูกดักไว้ทางคอนบนของชั้นกรอง ซึ่งเป็นชั้นของทรายขนาดละเอียด ส่วนสารแขวนลอยที่มีขนาดละเอียดซึ่งไม่สามารถดักได้ในคอนบนของชั้นกรอง จะไหลลงมาจากตอนล่างของชั้นทรายหลุดออกไป เนื่องจากชั้นทรายตอนล่างมีขนาดใหญ่กว่าทางคอนบน เมื่อสารแขวนลอยส่วนใหญ่ถูกดักไว้ทางคอนบนของชั้นทรายทำให้เครื่องกรองแบบนี้ไม่สามารถใช้ชั้นกรองในส่วนล่างได้ ทำให้เวลาในการใช้เครื่องกรองสั้น เนื่องจากเกิดการอุดตันในชั้นกรองตอนบน

เพื่อแก้ไขปัญหานี้ จึงได้คิดวิธีการกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้นมาใช้ โดยส่งน้ำที่กรอง กรอง เข้าทางด้านล่าง โดยใช้ความดันช่วย เพื่อให้ น้ำไหลผ่านตัวกรองขึ้นมา และนำออกมาใช้ทางด้านบนของ เครื่องกรอง ลักษณะเช่นนี้ ก็จะทำให้ น้ำไหลผ่านชั้นทรายขนาดใหญ่ที่อยู่ด้านล่างก่อน แล้วจึงมาผ่านชั้นทรายขนาดเล็กที่อยู่ด้านบน ซึ่งจะทำให้สารแขวนลอยขนาดใหญ่ถูกดักไว้ที่ทรายชั้นล่าง และสารแขวนลอยขนาดเล็กถูกดักไว้ที่ทรายชั้นบนขึ้นมา ซึ่งเป็นทรายขนาดเล็ก ในกรณีเช่นนี้ สารแขวนลอยก็จะถูกดักกระจายอยู่ทั่วไป

ในชั้นทราย การอุดตันของเครื่องกรองก็เกิดขึ้นได้ช้าลง ทำให้อายุการใช้งานในช่วงการล้างครั้งหนึ่ง ยาวนานขึ้นกว่าการใช้เครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลลง ที่ใช้การล้างวิธีเดียวกันนี้

ในการล้างเครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้นนี้ก็กระทำโดยเพิ่มอัตราการไหลของน้ำให้สูงขึ้นกว่าอัตราการไหลของน้ำแบบธรรมดา เพื่อให้เม็ดทรายถูกยกตัวขึ้นและเกิดการปั่นป่วน ทำให้สิ่งสกปรกที่ถูกกักไว้นั้นหลุดไปตามน้ำแล้วปล่อยทิ้งไป (MINTZ, 1951)

เครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้นนี้ ปรากฏว่านิยมใช้กันมากในประเทศรัสเซีย และประเทศเนเธอร์แลนด์ สำหรับในประเทศสหรัฐอเมริกาไม่ค่อยนิยมใช้ ในประเทศรัสเซียนั้นมักจะใช้เครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้นเพื่อกรองน้ำที่มีสี โดยก่อนส่งเข้าเครื่องกรองก็จะเติมสารเคมีเพื่อทำให้ตกตะกอน (Chemical Coagulation) ก่อนขั้นหนึ่ง สำหรับชั้นทรายที่ใช้นั้นจะมีความสูงประมาณ 70 นิ้ว ถึง 80 นิ้ว และขนาดของเม็ดทรายที่ใช้มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางอยู่ระหว่าง 0.5 มิลลิเมตร ถึง 2.0 มิลลิเมตร (MINTZ, 1960)

มีกรณีที่น่าสนใจเกี่ยวกับเครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้น คือ กรณีที่ชั้นทรายเกิดการแตกและแยกออก ทำให้เกิดช่องทางไหลของน้ำขนาดเล็กขึ้นชั่วขณะหนึ่ง ซึ่งจะทำให้สิ่งสกปรกที่เก็บอยู่ในชั้นทรายเคลื่อนหลุดออกมาและเบนไปกับน้ำในทางไหลนั้นจึงทำให้น้ำขุ่น และประสิทธิภาพการกรองก็จะลดลง ปรากฏการณ์นี้จะสังเกตเห็นได้จากความขุ่นของน้ำที่ผิวบนของเครื่องกรอง และคาร์บอน้ำสูญเสียของเครื่องกรอง (Filter head logs) ซึ่งจะลดต่ำลงอย่างรวดเร็ว แต่หลังจากนั้นสักครู่ ปรากฏการณ์นี้จะหายไปเอง และคาร์บอน้ำสูญเสียของเครื่องกรองก็จะเพิ่มขึ้นอีกจากการทดลอง (MINTZ, 1960) พอลจะสรุปเป็นสาเหตุหลักได้ 2 ประการคือ

1. เกิดจากการล้างเครื่องกรองไม่พอเพียง ทำให้เครื่องกรองยังมีสิ่งสกปรกอยู่ และเมื่อนำไปใช้งานใหม่ความดันน้ำในขณะเริ่มเดินเครื่องสูบน้ำก็เข้าสู่เครื่องกรองจะมีค่าสูง ทำให้อนุภาคเล็ก ๆ ที่จับตัวกัน (Floc) แตกออกเป็นเม็ดเล็ก ๆ หรืออาจจะทำให้เกิดแรงเฉือนมากพอที่จะทำให้ผิวทรายคอนล่างแตกออกเป็นช่องน้ำเล็ก ๆ ชั่วขณะหนึ่ง อนุภาคเล็ก ๆ ที่จับตัวกัน (Floc) จึงแทรกผ่านออกมาได้

2. เกิดจากการล้างเครื่องกรองน้ำใช้ทรายโดยวิธีให้น้ำไหลย้อนขึ้น (Backwash) ซึ่งบางครั้งไม่ได้ดำเนินการตามลำดับขั้นตอนของวิธีล้างเครื่องกรองทราย โดยปกติการล้างเครื่องกรองทรายโดยวิธีให้น้ำไหลย้อนขึ้นนี้จะเป่าอากาศเข้าไปช่วยด้วย แต่ในขณะที่หยุดล้างถ้าหยุดเป่าอากาศภายหลังจากหยุดสูบน้ำ หรือหยุดเป่าอากาศพร้อม ๆ กับหยุดสูบน้ำ อากาศที่เป่าเข้าไปในช่วงหลังนี้ อาจจะทำให้เกิดช่องว่าง (Pore) ขึ้นในชั้นทรายเป็นช่องใหญ่ ซึ่งสิ่งสกปรกก็จะแทรกออกมาตามช่องดังกล่าวได้

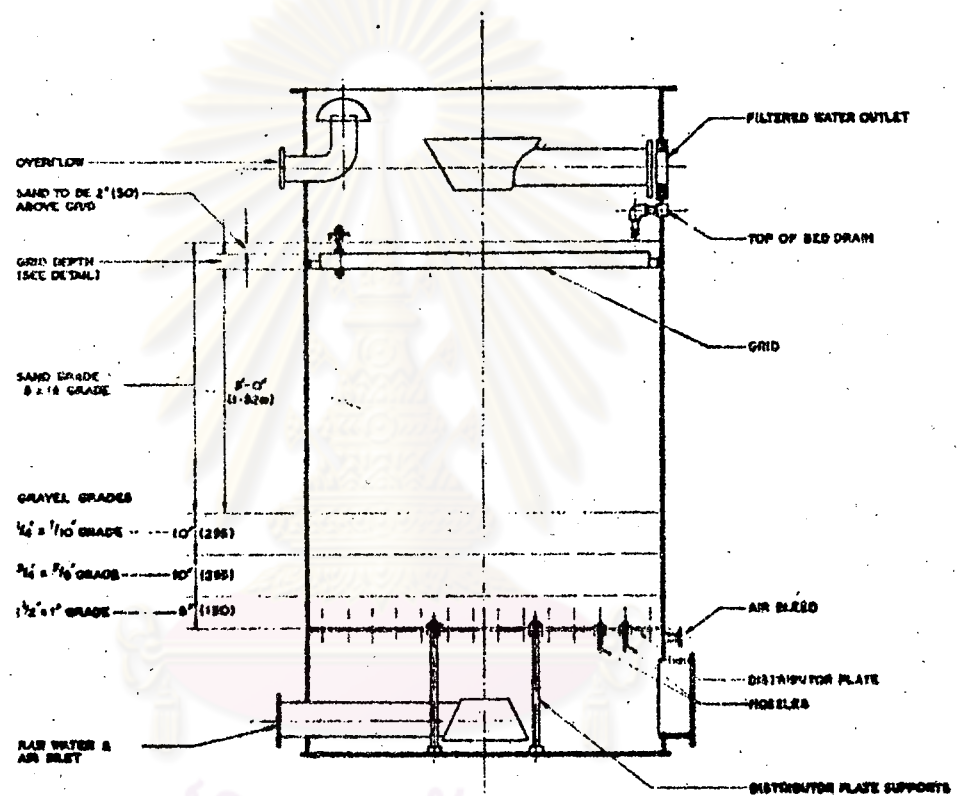
ในการล้างเครื่องกรองเร็วแบบไหลขึ้นนี้ นิยมใช้อากาศ (Air scour) เป่าเข้าไปช่วย เพื่อให้ตัวกรองเกิดบวม และสิ่งสกปรกที่ตัวกรองดักไว้จะหลุดออกมาได้ง่าย วิธีการดังกล่าวนี้ปรากฏว่ามีใช้กันมากในประเทศฝรั่งเศส และประเทศในแถบอเมริกาเหนือ ในการเป่าอากาศเข้าช่วยในการล้างเครื่องกรองนั้น จะต้องใช้ความเร็วในการล้างที่พอเหมาะ เพื่อไม่ให้ทรายซึ่งเป็นตัวกรองขยายตัวมากเกินไป ซึ่งประมาณว่าขณะที่ใช้อากาศเข้าช่วยในการล้างเครื่องกรองนั้น อัตราการไหลของน้ำล้างเครื่องกรองจะต้องไม่น้อยกว่า 2.045 แกลลอนต่อนาทีต่อพื้นที่หน้าตัดของตัวกรองหนึ่งตารางฟุต (MINTZ, 1960) การล้างเครื่องกรองโดยใช้อากาศเข้าไปทำให้เกิดการบวมก่อนแล้วสูบน้ำเข้าภายหลังนั้น ไม่ควรกระทำเพราะในขณะที่เป่าอากาศเข้าไปจะทำให้เกิดกระแสน้ำบางส่วนหมุนวนย้อนกลับ โดยมีทิศทางการไหลลงสู่เบื้องล่าง ซึ่งจะทำให้สิ่งสกปรกกลับถูกดักไว้ในชั้นทรายอีก ดังนั้น การล้างเครื่องกรองโดยวิธีนี้ ควรจะเป่าอากาศ (Air scour) และสูบน้ำล้างเข้าไปพร้อม ๆ กัน เพื่อให้กระแสน้ำไหลขึ้นไปเป็นทิศทางเดียว และนำสิ่งสกปรกทิ้งไปเลยไม่ย้อนกลับเข้ามาอีก ก่อนหยุดล้างเครื่องกรอง เราจะต้องหยุดเป่าอากาศก่อน ในขณะเดียวกันก็ต้องเพิ่มอัตราการใช้น้ำล้างมีปริมาณไม่น้อยกว่า 4.9 แกลลอนต่อนาทีต่อพื้นที่หน้าตัดของตัวกรองหนึ่งตารางฟุต หรืออัตราความเร็วของน้ำประมาณ 12 เมตรต่อชั่วโมง แล้วภายหลังจึงลดปริมาณน้ำลงตามลำดับเพื่อให้เม็ดทรายจัดเรียงตัวให้เป็นระเบียบ เมื่อทรายได้เรียงตัวใหม่และหยุดน้ำล้างเครื่องกรองแล้ว เครื่องกรองก็พร้อมที่จะนำกลับไปใช้งานได้ใหม่

ในบางประเทศ เช่น ประเทศเนเธอร์แลนด์ นิยมคิดแผนตะแกรง (Grid) ไว้ในเครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้นนี้ ทั้งนี้ เพื่อป้องกันการขยับตัวของเม็ดทราย

การติดตั้งแผ่นตะแกรงจะติดตั้งไว้ที่ระยะต่ำกว่าผิวทรายตอนบนประมาณ 10 เซนติเมตร ซึ่งจะไปทำหน้าที่บังคับให้ทรายในช่วงนั้นขยับตัวได้ยากขึ้น และก็จะทำให้ทรายในระดับที่ต่ำลงมาเคลื่อนที่ไม่ได้เลย จึงมีประโยชน์ทำให้ประสิทธิภาพในการกรองเพิ่มขึ้น โดยสามารถดักสารแขวนลอยได้มากขึ้น พร้อมกันนั้นยังช่วยป้องกันการแยกตัวของชั้นทรายเนื่องจากแรงดันของน้ำ นั้นหมายถึงว่า เครื่องกรองสามารถรับภาวะการอุดตันได้มากกว่าปกติ และอายุการใช้งานในแต่ละช่วงของการล้างนั้นจะยาวนานขึ้น แผ่นตะแกรง (Grid) มีลักษณะเป็นตะแกรงเหล็กที่มีความหนาโดยมีช่องตะแกรง (Spacing of bars) กว้างประมาณ 100 ถึง 150 เท่าของขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางของเม็ดทรายขนาดเล็ก สำหรับการล้างเครื่องกรองทรายนั้น ก็จะล้างเมื่อระดับน้ำสูญเสียมีค่าอยู่ระหว่าง 1.5 เมตรถึง 2.0 เมตร และปกติจะใช้อัตราน้ำล้างเครื่องกรองประมาณ 3 ถึง 5 เมตร เซนตของน้ำที่กรองได้ (1960)

เนื่องจากเครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้นนี้สามารถรับปริมาณของสิ่งสกปรก (Loading) ได้มาก จึงได้ถูกนำไปใช้ในการบำบัดน้ำเสียขั้นที่สาม (Tertiary waste treatment) (CARLIS, 1956) เช่น ที่เมืองลูตัน (Luton) และที่เคอะแบล็คเบิร์ดส์-เวอิค (The Blackbirds Works) ในเฮิร์ตฟอร์ดเชียร์ (Hertfordshire) ได้ติดตั้งเครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้นนี้ ซึ่งสามารถจ่ายน้ำให้กับประชาชนได้ถึง 200,000 คน

ในการออกแบบเครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้นนี้ โดยทั่วไปจะออกแบบเพื่อให้รับอัตราการกรองน้ำได้สูงสุดประมาณ 400 ลูกบาศก์เมตรต่อวันต่อพื้นที่หน้าตัดหนึ่งตารางเมตรของตัวกรอง รูปที่ 2.3 แสดงให้เห็นส่วนประกอบหลักที่สำคัญของเครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้น ซึ่งโดยปกติตัวกรองจะเป็นทรายและหิน มีความลึกรวมกันอยู่ระหว่าง 1.50 เมตร ถึง 2.00 เมตร โดยชั้นล่างสุดจะเป็นหินขนาดใหญ่ มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางอยู่ระหว่าง 40 - 50 มิลลิเมตร มีความหนาของชั้นประมาณ 15 เซนติเมตร ชั้นถัดขึ้นมาจะเป็นหินขนาดเล็ก มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางอยู่ระหว่าง 8 - 12 มิลลิเมตร มีความหนาของชั้นประมาณ 25 เซนติเมตร ถัดขึ้นไปอีกจะเป็นชั้นทรายหยาบ มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางอยู่ระหว่าง 2 ถึง 3 มิลลิเมตร มีความหนาของชั้นประมาณ 25 เซนติเมตร



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

รูปที่ 2.3 แสดงส่วนประกอบของเครื่องกรองเร็วแบบไหลขึ้น(HUISMAN)

Works	Surface area of filter (m ²)	Number of filters	Depth of media (m)	Type and grade of media	Head loss when dirty (m)	Loading (m ³ /m ² d)	BOD (mg/l)		Suspended solids (mg/l)		Ammoniacal nitrogen (mg/l)		Oxidized nitrogen (mg/l)		Comments
							In	Out	In	Out	In	Out	In	Out	
Easthampstead [†]	116.8	4	2.35	Sand 1-2 mm Gravel 2-3 mm Gravel 8-12 mm Gravel 40-50 mm	1.7	62.3	30	→9	32	→30	--	--			
Luton	19.2	12	2.1	1.5 m fine sand (0.9-1.7 mm) 0.6 m graded gravel (8-50 mm)	1.2	135	18	→6	30	→4	2.6	→1.2	20	→21	Washed automatically every 9 hours.
						106			28	→3					Feed from activated-sludge plant.
						124			30	→2					
						124			20	→3					
						150			22	→6					Feed from biological filters.
						197			27	→8					
						230			30	→4					Feed from activated-sludge plant.
						230			20	→4					
						286			30	→5					
						286			20	→5					
						300			31	→8					Feed from biological filters.

[†]Four bays, each 7.9 m x 3.95 m. Backwashing at DWF carried out every 24 h (automatic backwashing still to be commissioned). Air scour 5 min at 4.8 to 5.5 using 48-51 m³/min. Backwash 15 min at 16 m³/min.

ศูนย์วิจัยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ตารางที่ 2.3 แสดงผลการทำงานของเครื่องกรองเร็ว-แบบไหลขึ้น (Manuals of British Practice in Water Pollution Control)

และชั้นสุดท้ายบนสุดจะเป็นชั้นทรายละเอียด มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางอยู่ระหว่าง 1 ถึง 2 มิลลิเมตร และมีความหนาของชั้นประมาณ 1.50 เมตร

ในตารางที่ 2.3 แสดงถึงคุณลักษณะทั่วไปของการกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลขึ้น โดยสามารถกำจัดตะกอน และลดค่า บี.โอ.ดี. (Biochemical Oxygen Demand) ได้คล้ายคลึงกับเครื่องกรองน้ำใช้ทรายแบบไหลลงอย่างรวดเร็ว

2.4.1 การระดับน้ำสูญเสียสูงสุดที่ยอมรับของเครื่องกรองเร็วแบบไหลขึ้น

รูปที่ 2.4 แสดงความดันที่ระดับต่าง ๆ ในเครื่องกรองเร็วแบบไหลขึ้น เนื่องมาจากการใช้วัสดุที่มีคุณสมบัติไม่เหมือนกันโดยตลอดในชั้นทราย จึงทำให้เส้นกราฟ $t = 0$ ไม่เป็นเส้นตรง แต่จะเป็นเส้นโค้งเว้าเข้ามา และขณะที่ชั้นทรายอุดตันเมื่อเวลา $t = t$ เส้นกราฟที่ได้จะเป็นเส้นโค้งมีรูปร่างเหมือนตัวอักษร S ซึ่งความดันในชั้นทรายที่ระยะ y จากผิวของชั้นทราย จะแสดงโดยเส้นปะมีค่าเท่ากับผลรวมของน้ำหนักของทรายกรอง, น้ำหนักของน้ำระหว่างทรายกรองและน้ำหนักน้ำที่อยู่เหนือทรายกรอง

คังสมการ (ฮุยสมาน (HUISMAN))

$$\sigma_s = \rho_f g (1-p) y + \rho_w g p y + \rho_w g h$$

โดยที่ σ_s = ความดันของทราย

ρ_f = ความหนาแน่นของทรายกรอง

g = อัตราเร่งของแรงดึงดูดของโลก

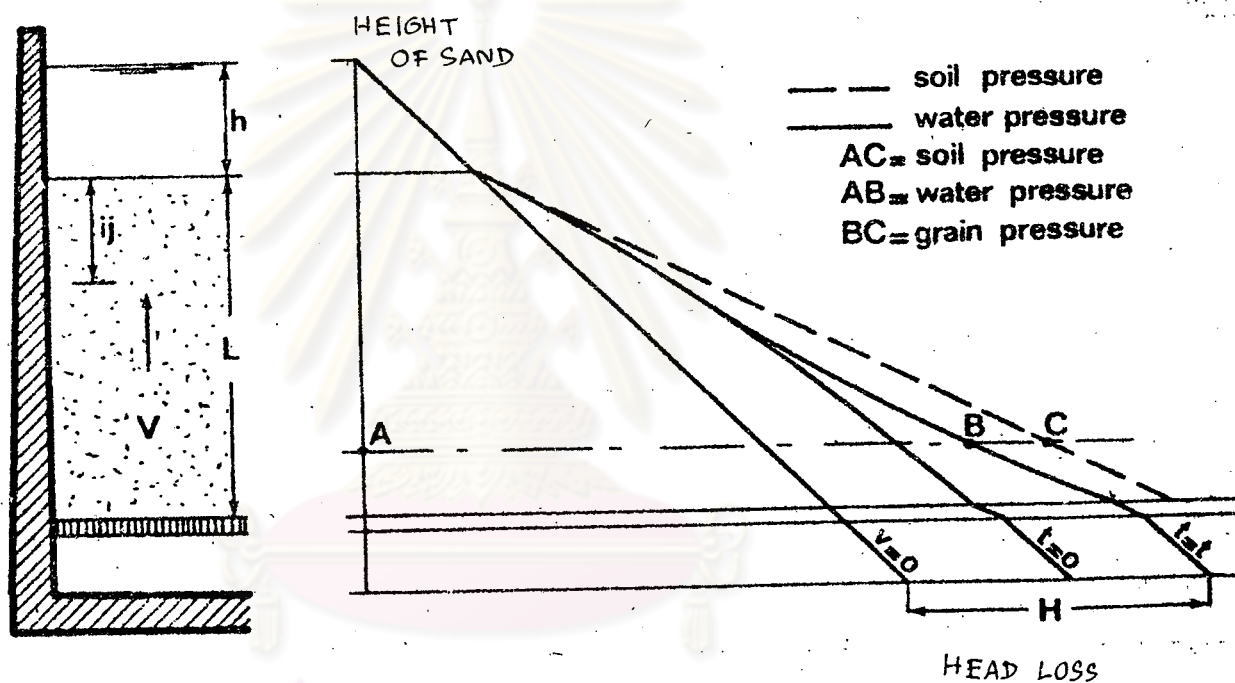
p = ช่องว่างในชั้นทราย

ρ_w = ความหนาแน่นของน้ำ

h = ระดับน้ำเหนือชั้นทราย

เกี่ยวกับหลักปรุฟิสิกศาสตร์ จะพบว่า ความดันรวมจะมีค่าเท่ากับผลต่างของความดันในชั้นทรายกับความดันของน้ำคังสมการ

$$\sigma_g = \sigma_s - \sigma_w$$



ศูนย์วิทยทรัพยากร
 จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

รูปที่ 2.4 แสดงการกระจายของความดัน
 ในชั้นทรายของเครื่องกรอง-
 เร็วแบบไหลขึ้น (HUISMAN)

$$\begin{aligned} \text{โดยที่ } \sigma_g &= \text{ความผันรวม} \\ \sigma_s &= \text{ความผันในชั้นทราย} \\ \sigma_w &= \text{ความผันของน้ำ} \end{aligned}$$

นอกจากนี้ยังพบว่า ความผันรวมที่เวลา $t = 0$ จะเพิ่มขึ้นตามความลึกวัดลงไป จากส่วนบนของชั้นทราย ระหว่างการกรองความผันของเครื่องกรองจะคงที่ แต่ความผันของน้ำจะเพิ่มขึ้นเนื่องจากเริ่มมีการอุดตันในชั้นทราย และเมื่อเวลา $t=t$ ผลรวมของความผันที่ส่วนล่างสุดของชั้นทรายจะมีค่าคงสมการ

$$\sigma_g = \{ \rho_f g(1-p)L + \rho_w g p L + \rho_w g h \} - \{ \rho_w g(L+h) + \rho_w g H \}$$

$$\begin{aligned} \text{โดยที่ } \sigma_g &= \text{ความผันรวม} \\ \rho_f &= \text{ความหนาแน่นของทรายกรอง} \\ g &= \text{อัตราเร่งของแรงดึงดูดของโลก} \\ p &= \text{ช่องว่างในชั้นทราย} \\ \rho_w &= \text{ความหนาแน่นของน้ำ} \\ L &= \text{ความสูงของชั้นทราย} \\ h &= \text{ระดับน้ำเหนือชั้นทราย} \end{aligned}$$

จากสมการข้างต้น ทำให้เป็นสมการอย่างง่ายได้ว่า

$$\sigma_g = (\rho_f - \rho_w) g (1-p) L - \rho_w g H$$

$$\text{โดยที่ } H = \text{ระดับน้ำสูญเสียของเครื่องกรอง}$$

เมื่อระดับน้ำสูญเสียมีค่าสูงสุดจะทำให้ความผันรวมมีค่าเท่ากับศูนย์ ได้สมการ

$$H_m = \frac{\rho_f - \rho_w (1-p) L}{\rho_w}$$

โดยที่ H_m = ค่าระดับน้ำสูญเสียสูงสุดที่ยอมรับ
 P_f = ความหนาแน่นของทรายกรอง
 P_w = ความหนาแน่นของน้ำ
 p = ช่องว่างในชั้นทราย
 L = ความสูงของชั้นทราย

หลังจากนั้น พวกตะกอนเริ่มจะหลุดลอยออกไปจากชั้นทราย ซึ่งจะให้น้ำที่ผ่านการกรองมีความขุ่นมากขึ้นจึงต้องทำการล้าง เครื่องกรองกอนจะใช้งานต่อไป

ถ้าทรายที่ใช้เป็นตัวกรองมีความหนาแน่น 2600 กก/ม^3 และมีความพรุน 40% เพื่อป้องกันการยกตัวขึ้นของชั้นทราย ดังนั้น ค่าของระดับน้ำสูญเสียมากที่สุดที่ยอมรับ เมื่อแทนในสมการข้างต้นจะได้ว่า

$$H_m = \frac{2600 - 1000}{1000} (1 - 0.4) L$$

$$\therefore H_m = 0.96 L$$

ดังนั้น ในการใช้เครื่องกรองเร็วแบบไหลขึ้นนี้ต้อง ควบคุมไม่ให้ค่าระดับน้ำสูญเสียสูงสุดเกินกว่า 0.96 เท่าของความสูงของชั้นทรายกรอง

ศูนย์จักษุวิทยา
 จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย