

## บทที่ 4

### วิธีความเร็วตามแนวสายตา

#### 4.1 ความเร็วตามแนวสายตา

วิธีสเปกโทรสโกปิก หรือเรียกอีกอย่างว่าวิธีความเร็วตามแนวสายตา ซึ่งเป็น การวัด การเลื่อนของเส้นสเปกตรัมดูดกลืนเพื่อหาอัตราเร็วในแนวสายตาของดาวฤกษ์เทียบกับผู้สังเกต เนื่องจากดาวฤกษ์จะมีการเปลี่ยนตำแหน่ง โดยโคจรรอบจุดศูนย์กลางมวลของระบบ ทำให้เส้น สเปกตรัมมีการเลื่อนกลับไปกลับมาในลักษณะเป็นคาบ

โดยเส้นสเปกตรัมจะเลื่อนไปทางสีน้ำเงิน เมื่อดาวฤกษ์กำลังเคลื่อนที่เข้าหาผู้สังเกต และจะเลื่อนไปทางสีแดงเมื่อเคลื่อนที่ออก ซึ่งผลการเคลื่อนนี้จะขึ้นกับมวลของระบบและลักษณะ การวางตัวของวงโคจร ถ้าระนาบของวงโคจรอยู่ในแนวสายตาจะเกิดการเลื่อนของเส้นสเปกตรัม มากที่สุด และจะไม่มีผลการเคลื่อนเลยเมื่อระนาบของวงโคจรตั้งฉากกับแนวสายตา

ในห้องปฏิบัติการสามารถทดลองวัดสเปกตรัมของแก๊สชนิดหนึ่งได้ เมื่อนำมาเทียบ กับเส้นสเปกตรัมจากการสังเกตดาวฤกษ์จะทำให้ทราบว่าดาวกำลังเคลื่อนที่เข้าหรือออกจากเรา ถ้าให้  $\lambda'$  เป็นความยาวคลื่นที่ได้จากการสังเกต และ  $\lambda_0$  เป็นความยาวคลื่นที่ออกจาก แหล่งกำเนิด หรือความยาวคลื่นชนิดหนึ่ง (ไม่มีการเคลื่อน) จะเป็นไปตามความสัมพันธ์ของ ปრაกฏการณ์ดอปเพลอร์

$$\frac{v}{c} = \frac{\lambda' - \lambda_0}{\lambda_0} \quad (4.1)$$

เมื่อ  $c$  เป็นอัตราเร็วแสง

$v$  เป็นค่าความเร็วตามแนวสายตาของดาวเทียบกับผู้สังเกต

$\lambda'$  มีค่าเป็นบวกคือดาวกำลังเคลื่อนที่ออกจากผู้สังเกต

$\lambda_0$  เป็นลบคือเคลื่อนที่เข้าหาผู้สังเกต

## 4.2 เส้นโค้งความเร็ว

เส้นกราฟที่เขียนขึ้นระหว่างความเร็วตามแนวสายตากับเวลาเรียกว่า เส้นโค้งความเร็ว (Velocity curve) ถ้าให้

$z$  เป็นการกระจัดตามแนวสายตาของดาวฤกษ์เทียบกับจุดศูนย์กลางมวล

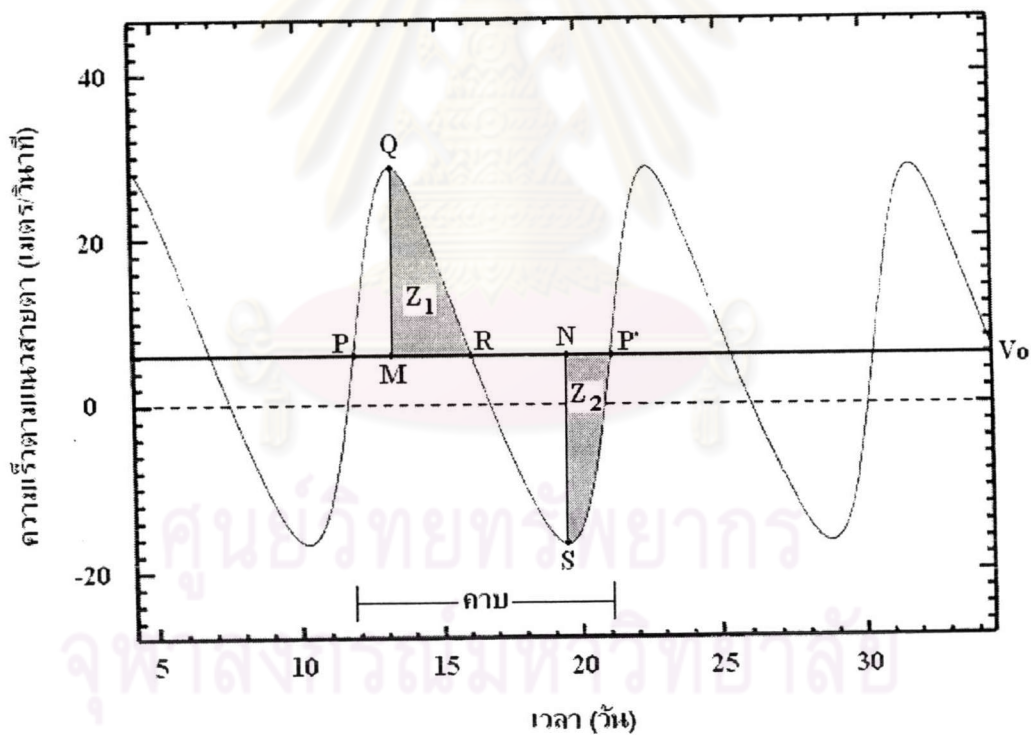
$\frac{dz}{dt}$  เป็นความเร็วตามแนวสายตาของดาวฤกษ์เทียบกับจุดศูนย์กลางมวล

$V_0$  เป็นความเร็วตามแนวสายตาของจุดศูนย์กลางมวลเทียบกับผู้สังเกต

$V_R$  เป็นความเร็วตามแนวสายตาของดาวฤกษ์เทียบกับผู้สังเกต

เราจึงเขียนความสัมพันธ์ได้ว่า

$$V_R = V_0 + \frac{dz}{dt} \quad (4.2)$$

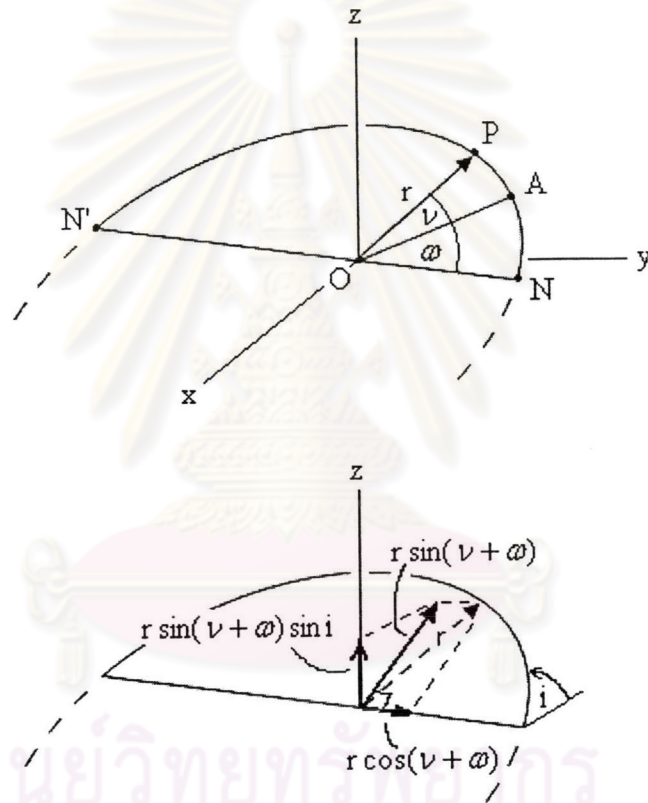


รูปที่ 4.1 เส้นโค้งความเร็ว

เมื่อทราบข้อมูลจากการสังเกต นำความเร็วตามแนวสายตาของดาวฤกษ์เทียบกับผู้สังเกต ( $V_R$ ) ไปเขียนเป็นแกนตั้ง และเวลา ( $t$ ) เป็นแกนนอน จากนั้นทำการหาความเร็วตามแนวสายตาของจุดศูนย์กลางมวลเทียบกับผู้สังเกต ( $V_0$ ) โดยลากเส้นตรงขนานแกนนอนที่ทำให้พื้นที่เหนือแกนเท่ากับพื้นที่ใต้แกน ในรูปที่ 4.1 เส้นตรง  $V_0 = 6$  เมตร/วินาที เป็นเส้นตรงที่ทำ

ให้พื้นที่ PQR มีค่าเท่ากับพื้นที่ RSP' (ค่าการกระจัดตามแนวสายตาสู่ทิวขณะดาวเคลื่อนที่ออกจากผู้สังเกต เท่ากับค่าการกระจัดตามแนวสายตาสู่ทิวขณะดาวเคลื่อนที่เข้าหาผู้สังเกต) ดังนั้นถ้าเราให้แกน  $V_0$  เป็นแกนอ้างอิงใหม่ ค่าของกราฟที่อ่านเทียบกับแกน  $V_0$  ก็คือ ความเร็วตามแนวสายตาของดาวฤกษ์เทียบกับจุดศูนย์กลางมวล ( $\frac{dz}{dt}$ ) นั่นเอง เมื่อพิจารณาเส้นกราฟเทียบกับการเคลื่อนที่ครบหนึ่งรอบ คือจากจุด P ถึง P' จะใช้เวลาเท่ากับหนึ่งคาบด้วย

### 4.3 การหาหลักมูลทางโคจร



รูปที่ 4.2 ภาพแสดงการหาส่วนประกอบตามแนวสายตาของเวกเตอร์บอกตำแหน่งดาวฤกษ์

เพื่อที่จะทราบความสัมพันธ์ระหว่างเส้นโค้งความเร็ว กับหลักมูลทางโคจร พิจารณาทางโคจรของดาวฤกษ์รอบจุดศูนย์กลางมวลดังรูปที่ 4.2 NN' คือเส้นของจุดบัพ ซึ่งเป็นแนวตัดกันของระนาบทางโคจรและระนาบท้องฟ้า (ในที่นี้คือระนาบ xy) แนวสายตาชี้ไปตามแกน z ซึ่งตั้งฉากกับ NN' ให้  $(r, \nu)$  เป็นพิกัดเชิงขั้วในระนาบทางโคจรของดาวแม่เทียบกับจุดศูนย์กลางมวลของระบบ โดยมีส่วนประกอบของ  $r$  ตามเส้น NN' เป็น  $r \cos(\nu + \omega)$  และส่วนประกอบในแนวตั้งฉากกับ NN' เป็น  $r \sin(\nu + \omega)$  ซึ่งอยู่ในระนาบทางโคจรที่ทำมุม  $i$  กับระนาบท้องฟ้า ดังนั้นส่วนประกอบของ  $r$  ซึ่งอยู่ในแนวสายตา (แกน z) มีค่าเป็น

$$z = r \sin(\nu + \omega) \sin i \quad (4.3)$$

และอนุพันธ์ของ  $z$  เทียบกับเวลาก็คือ ความเร็วตามแนวสายตาของดาวฤกษ์เทียบกับจุดศูนย์กลางมวล

$$\frac{dz}{dt} = \sin i \left[ r \frac{d\nu}{dt} \cos(\nu + \omega) + \frac{dr}{dt} \sin(\nu + \omega) \right] \quad (4.4)$$

โดยใช้สมการที่ (2.12) และสมการที่ (2.13) คือ

$$r = \frac{a(1-e^2)}{1+e\cos\nu} \quad (4.5)$$

และ

$$r^2 \frac{d\nu}{dt} = \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{T} \quad (4.6)$$

จากสมการที่ (4.5) และสมการที่ (4.6) หาค่า  $r \frac{d\nu}{dt}$  และ  $\frac{dr}{dt}$  แทนเข้าไปในสมการที่ (4.4)

หาค่า  $r \frac{d\nu}{dt}$  จากสมการที่ (4.6)

$$r \frac{d\nu}{dt} = \left( \frac{1}{r} \right) \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{T}$$

แทน  $r$  จากสมการที่ (4.5) ลงไป

$$r \frac{d\nu}{dt} = \left( \frac{1+e\cos\nu}{a(1-e^2)} \right) \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{T}$$

$$\boxed{r \frac{d\nu}{dt} = \frac{2\pi a(1+e\cos\nu)}{T\sqrt{1-e^2}}} \quad (4.7)$$

หาค่า  $\frac{dr}{dt}$  จากสมการที่ (4.5)

$$\frac{dr}{dt} = \frac{a(1-e^2)e\sin\nu}{(1+e\cos\nu)^2} \frac{d\nu}{dt} \quad (4.8)$$

และสามารถหา  $\frac{dv}{dt}$  ได้จากสมการที่ (4.6)

$$\frac{dv}{dt} = \frac{1}{r^2} \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{T}$$

แทน  $r$  จากสมการที่ (4.5) ลงไป

$$\frac{dv}{dt} = \left[ \frac{1+e\cos\nu}{a(1-e^2)} \right]^2 \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{T}$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{2\pi(1+e\cos\nu)^2}{T(1-e^2)^{3/2}}$$

แทน  $\frac{dv}{dt}$  ในสมการที่ (4.8)

$$\frac{dr}{dt} = \frac{a(1-e^2)e\sin\nu}{(1+e\cos\nu)^2} \left[ \frac{2\pi(1+e\cos\nu)^2}{T(1-e^2)^{3/2}} \right]$$

$$\boxed{\frac{dr}{dt} = \frac{2\pi ae\sin\nu}{T\sqrt{1-e^2}}} \quad (4.9)$$

แทนค่า  $r \frac{dv}{dt}$  และ  $\frac{dr}{dt}$  จากสมการที่ (4.7) และสมการที่ (4.9) เข้าไปในสมการที่ (4.4)

$$\begin{aligned} \frac{dz}{dt} &= \sin i \left[ \left( \frac{2\pi a(1+e\cos\nu)}{T\sqrt{1-e^2}} \right) \cos(\nu + \omega) + \left( \frac{2\pi ae\sin\nu}{T\sqrt{1-e^2}} \right) \sin(\nu + \omega) \right] \\ &= \frac{2\pi a \sin i}{T\sqrt{1-e^2}} [(1+e\cos\nu)\cos(\nu + \omega) + e\sin\nu\sin(\nu + \omega)] \\ &= \frac{2\pi a \sin i}{T\sqrt{1-e^2}} [\cos(\nu + \omega) + e\cos\nu\cos(\nu + \omega) + e\sin\nu\sin(\nu + \omega)] \end{aligned} \quad (4.10)$$

จาก  $\cos\alpha\cos\beta + \sin\alpha\sin\beta = \cos(\alpha - \beta)$

ให้  $\alpha = \nu$  และ  $\beta = \nu + \omega$

$$\begin{aligned}\cos \nu \cos(\nu + \omega) + \sin \nu \sin(\nu + \omega) &= \cos(\nu - (\nu + \omega)) \\ &= \cos \omega\end{aligned}$$

แทนไปในสมการที่ (4.10) จะได้

$$\frac{dz}{dt} = \frac{2\pi a \sin i}{T\sqrt{1-e^2}} [\cos(\nu + \omega) + e \cos \omega] \quad (4.11)$$

กำหนดให้

$$K = \frac{2\pi a \sin i}{T\sqrt{1-e^2}} \quad (4.12)$$

สมการที่ (4.11) จึงเขียนได้เป็น

$$\frac{dz}{dt} = K [\cos(\nu + \omega) + e \cos \omega] \quad (4.13)$$

สมการที่ (4.13) นี้เป็นสมการพื้นฐานที่แสดงถึงความสัมพันธ์ของความเร็วตามแนวสายตาของดาวฤกษ์ กับหลักมูลทางโคจร โดยปริมาณ  $a$  ในสมการที่ (4.11) คือครึ่งแกนเอกของวงโคจรดาวฤกษ์รอบจุดศูนย์กลางมวล ซึ่งจะเป็นคนละค่ากันกับ ครึ่งแกนเอกของดาวเคราะห์ ( $a_p$ ) ส่วนหลักมูลทางโคจรตัวอื่น ๆ เช่น  $T$ ,  $e$ ,  $i$  หรือ  $\omega$  จะมีค่าเท่ากัน ทั้งวงโคจรของดาวฤกษ์และวงโคจรของดาวเคราะห์

ปริมาณทุกตัวทางด้านขวาของสมการที่ (4.11) เป็นค่าคงที่ ยกเว้น  $\nu$  ซึ่งจะเปลี่ยนค่าไปเรื่อย ๆ ขณะโคจรรอบจุดศูนย์กลางมวล โดยค่า  $\frac{dz}{dt}$  จะมีค่ามากที่สุดเมื่อพจน์  $\cos(\nu + \omega) = 1$  หรือ  $\nu + \omega = 0^\circ$  และจะมีค่าน้อยที่สุด (มากที่สุดทางด้านลบ) เมื่อพจน์  $\cos(\nu + \omega) = -1$  หรือ  $\nu + \omega = 180^\circ$  หมายความว่าค่าความเร็วตามแนวสายตาเทียบกับจุดศูนย์กลางมวลจะมีค่าสูงที่สุดตรงจุดไต่ขึ้น (จุด Q) และต่ำสุดที่จุดไต่ลง (จุด S) จากรูปที่ 4.1 ประกอบ

ให้  $A$  และ  $B$  เป็นค่าสัมบูรณ์ของความเร็วตามแนวสายตาที่จุดไต่ขึ้น และไต่ลงตามลำดับ

$$A = \left( \frac{dz}{dt} \right)_{\max} = K(1 + e \cos \omega) \quad (4.14)$$

$$B = \left| \left( \frac{dz}{dt} \right)_{\min} \right| = K(1 - e \cos \omega) \quad (4.15)$$

หรือ

$$K = \frac{A+B}{2} \quad (4.16)$$

โดยค่า A และ B หาได้โดยตรงจากเส้นโค้งความเร็ว คือระยะ MQ และ NS ในรูปที่ 4.1 ตามลำดับ

เมื่อนำสมการที่ (4.14) ลบกับสมการที่ (4.15) หาดด้วยผลบวกของสมการทั้งสอง

$$e \cos \omega = \frac{A-B}{A+B} \quad (4.17)$$

พิจารณารูปที่ 4.1 ให้

$$\text{พื้นที่ QRM} = Z_1 = \int_Q^R \frac{dz}{dt} dt = z_R - z_Q$$

$$\text{พื้นที่ SP'N} = Z_2 = \int_S^{P'} \frac{dz}{dt} dt = z_{P'} - z_S$$

แต่ที่จุด Q และ S เป็นจุดใต้ขึ้น และใต้ลงตามลำดับ ซึ่งอยู่บนระนาบท้องฟ้าพอดี ดังนั้น  $z_Q = 0$  และ  $z_S = 0$  จะได้ว่า  $Z_1 = z_R$  และ  $Z_2 = z_{P'}$

จากสมการที่ (4.3) พิจารณาที่จุด R และ P'

$$z_R = Z_1 = r_1 \sin(\nu_1 + \omega) \sin i \quad (4.18)$$

$$z_{P'} = Z_2 = r_2 \sin(\nu_2 + \omega) \sin i \quad (4.19)$$

สมการที่ (4.13) ที่จุด R ความเร็วตามแนวสายตาเทียบกับจุดศูนย์กลางมวลเป็นศูนย์

$$\frac{dz_R}{dt} = K[\cos(\nu_1 + \omega) + e \cos \omega]$$

$$0 = K[\cos(\nu_1 + \omega) + e \cos \omega]$$

$$\cos(\nu_1 + \omega) = -e \cos \omega$$

แทนค่า  $e \cos \omega$  จากสมการที่ (4.17) จะได้

$$\cos(\nu_1 + \omega) = -\left(\frac{A-B}{A+B}\right) \quad (4.20)$$

จากความสัมพันธ์  $\sin^2 x + \cos^2 x = 1$  จะได้

$$\sin(\nu_1 + \omega) = \pm \frac{2\sqrt{AB}}{A+B}$$

ที่จุด R ค่า  $\sin(\nu_1 + \omega)$  เป็นบวก เนื่องจากสมการที่ (4.18) พื้นที่เป็นบวก ดังนั้น

$$\sin(\nu_1 + \omega) = \frac{2\sqrt{AB}}{A+B} \quad (4.21)$$

สมการที่ (4.13) ที่จุด P' ความเร็วตามแนวสายตาเทียบกับจุดศูนย์กลางมวลเป็นศูนย์

$$\frac{dz_{P'}}{dt} = K[\cos(\nu_2 + \omega) + e \cos \omega]$$

$$0 = K[\cos(\nu_2 + \omega) + e \cos \omega]$$

$$\cos(\nu_2 + \omega) = -e \cos \omega$$

แทนค่า  $e \cos \omega$  จากสมการที่ (4.17) จะได้

$$\cos(\nu_2 + \omega) = -\left(\frac{A-B}{A+B}\right) \quad (4.22)$$

จากความสัมพันธ์  $\sin^2 x + \cos^2 x = 1$  จะได้

$$\sin(\nu_2 + \omega) = -\frac{2\sqrt{AB}}{A+B} \quad (4.23)$$

ใช้เครื่องหมายลบ เนื่องจากสมการที่ (4.19) พื้นที่เป็นลบ จากนั้นพิจารณาสมการที่ (4.18) หาด้วยสมการที่ (4.19) จะได้

$$\frac{Z_1}{Z_2} = \frac{r_1 \sin(\nu_1 + \omega)}{r_2 \sin(\nu_2 + \omega)}$$

แทนค่า  $\sin(\nu + \omega)$  จากสมการที่ (4.21) และ (4.23)

$$\frac{Z_1}{Z_2} = -\frac{r_1}{r_2}$$

ที่เป็นเครื่องหมายลบเนื่องมาจากว่าพื้นที่  $Z_2$  มีค่าเป็นลบ ดังนั้นถ้าเรากำหนดให้พื้นที่ใต้กราฟเป็นบวกเสมอแล้วจะได้ว่า



$$\frac{|Z_1|}{|Z_2|} = \frac{r_1}{r_2}$$

แทน r จากสมการที่ (4.5)

$$\begin{aligned} \frac{Z_1}{Z_2} &= \left( \frac{a(1-e^2)}{1+e\cos\nu_1} \right) \left( \frac{1+e\cos\nu_2}{a(1-e^2)} \right) \\ &= \frac{1+e\cos\nu_2}{1+e\cos\nu_1} \end{aligned}$$

จาก  $\cos(\alpha - \beta) = \cos\alpha \cos\beta + \sin\alpha \sin\beta$

ให้  $\alpha = \nu + \omega$  และ  $\beta = \omega$

$$\cos\nu = \cos(\nu + \omega)\cos\omega + \sin(\nu + \omega)\sin\omega$$

จะได้

$$\frac{Z_1}{Z_2} = \frac{1+e\cos(\nu_2 + \omega)\cos\omega + e\sin(\nu_2 + \omega)\sin\omega}{1+e\cos(\nu_1 + \omega)\cos\omega + e\sin(\nu_1 + \omega)\sin\omega}$$

แทนค่าจากสมการที่ (4.17), (4.20), (4.21), (4.22) และ (4.23) จะได้

$$\frac{Z_1}{Z_2} = \frac{2AB - \sqrt{AB}(A+B)e\sin\omega}{2AB + \sqrt{AB}(A+B)e\sin\omega}$$

จัดรูปสมการหาค่า  $e\sin\omega$

$$\boxed{e\sin\omega = \frac{2\sqrt{AB}(Z_2 - Z_1)}{(A+B)(Z_2 + Z_1)}} \quad (4.24)$$

จากสมการที่ (4.17) และ (4.24) สามารถใช้หาหลักมูลทางโคจร e และ  $\omega$  ได้ เมื่อค่า A, B,  $Z_1$  และ  $Z_2$  หาได้จากกราฟเส้นโค้งความเร็ว

พิจารณาค่า K จากสมการที่ (4.12) และสมการที่ (4.16)

$$K = \frac{2\pi a \sin i}{T\sqrt{1-e^2}} = \frac{A+B}{2}$$

$$a \sin i = \frac{(A+B)T\sqrt{1-e^2}}{4\pi} \quad (4.25)$$

จากสมการที่ (4.25) สามารถหาค่าของ  $a \sin i$  ได้ เมื่อ  $a$  เป็นครึ่งแกนเอกของดาวฤกษ์ ถ้าจะหาครึ่งแกนเอกของดาวเคราะห์ต้องใช้สมการที่ (2.24)

$$a_p^3 = (M_s + m_p)T^2$$

เมื่อ  $T$  คือคาบทางโคจรมีหน่วยเป็นปี

$a_p$  เป็นครึ่งแกนเอกของดาวเคราะห์ในหน่วย A.U.

$M_s + m_p \approx M_s$  เป็นผลรวมของมวลดาวฤกษ์ และดาวเคราะห์ ในหน่วยจำนวนเท่าของมวลดวงอาทิตย์ ซึ่งมีค่าใกล้เคียงกับมวลของดาวฤกษ์ เนื่องจากดาวเคราะห์มีมวลน้อยกว่ามาก ดังนั้นจึงเขียนได้ใหม่เป็น

$$a_p^3 = M_s T^2 \quad (4.26)$$

ถ้าในกรณีหน่วยเอสไอ จะเป็น

$$a_p^3 = \left( \frac{GM_s}{4\pi^2} \right) T^2 \quad (4.27)$$

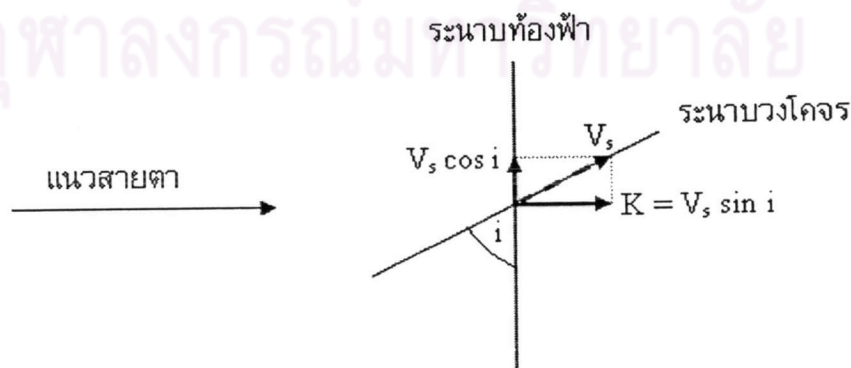
อัตราเร็วเฉลี่ยของดาวเคราะห์ในวงโคจรเป็น

$$\begin{aligned} v_p &= \sqrt{\frac{GM_s}{a_p}} \\ &= \left( \frac{2\pi GM_s}{T} \right)^{1/3} \end{aligned}$$

เมื่อพิจารณาสมการที่ (2.19)

$$M_s V_s = m_p v_p \quad (4.28)$$

เมื่อ  $V_s$  เป็นอัตราเร็วเฉลี่ยดาวฤกษ์ในระนาบทางโคจรซึ่งทำมุม  $i$  กับระนาบท้องฟ้า



รูปที่ 4.3 ภาพแสดงอัตราเร็วในวงโคจร และอัตราเร็วในแนวสายตา

ส่วนประกอบของค่าความเร็วเฉลี่ยดาวฤกษ์ในวงโคจร  $V_s$  แยกเป็นค่าความเร็วเฉลี่ยในแนวสายตา  $V_s \sin i$  และค่าความเร็วเฉลี่ยในระนาบท้องฟ้า  $V_s \cos i$  ซึ่งตั้งฉากกับแนวสายตา ดังรูปที่ 4.3

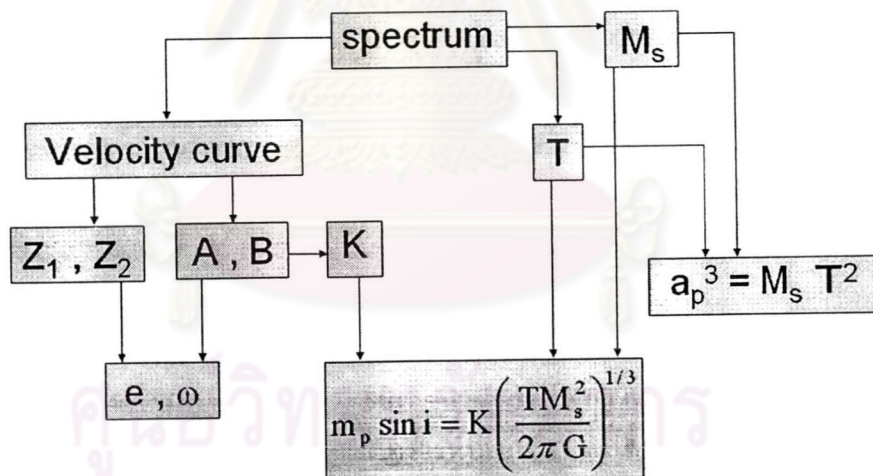
ถ้า  $K$  เป็นแอมพลิจูดของอัตราเร็วเฉลี่ยในแนวสายตา สามารถเขียนสมการที่ (4.28) ได้เป็น

$$M_s \left( \frac{K}{\sin i} \right) = m_p \left( \frac{2\pi GM_s}{T} \right)^{1/3}$$

หรือ

$$m_p \sin i = K \left( \frac{TM_s^2}{2\pi G} \right)^{1/3} \quad (4.29)$$

พิจารณาสมการที่ (4.29) ถ้า  $\sin i = 1$  มวลของดาวเคราะห์จะมีค่าน้อยที่สุด ดังนั้น  $m_p \sin i$  จึงบอกค่ามวลน้อยที่สุดของดาวเคราะห์ที่เป็นไปได้ โดยทุกปริมาณในสมการที่ (4.29) มีหน่วยเอสไอ



รูปที่ 4.4 แผนภาพแสดงวิธีการวิเคราะห์ด้วยวิธีความเร็วตามแนวสายตา

จากรูปที่ 4.4 เมื่อเราศึกษาสเปกตรัมของดาวทำให้ทราบมวลของดาวฤกษ์  $M_s$  จากแผนภาพแฮร์ตสปรุง-รัสเซลล์ ประกอบกับผลการเลื่อนของเส้นสเปกตรัมจะทราบคาบเวลาของทางโคจร  $T$  สามารถหาครึ่งแกนเอกของทางโคจรดาวเคราะห์ได้จากสมการที่ (4.26) และความเร็วตามแนวสายตาสามารถนำไปเขียนเส้นโค้งความเร็วเพื่อหาตัวแปร  $A$ ,  $B$ ,  $Z_1$  และ  $Z_2$  ได้ จากนั้นใช้สมการที่ (4.17) สมการที่ (4.24) และสมการที่ (4.16) หาค่าความรี  $e$ , ระยะวางของจุดใกล้ดาวฤกษ์  $\omega$  และแอมพลิจูดของค่าความเร็วเฉลี่ยในแนวสายตา  $K$  สุดท้ายนำค่า  $K$ ,  $T$  และ  $M_s$  มาคำนวณหามวลน้อยที่สุดของดาวเคราะห์ได้จากสมการที่ (4.29)