



บทที่ 1

บทนำ

### 1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา

ในปัจจุบัน การใช้งานระบบเชิง เลขเป็นไปอย่างกว้างขวาง ในการออกแบบวงจรตรรกะนั้น มีขั้นตอนมากมายรวมทั้งต้องมีการตรวจสอบถึงการทำงานของวงจรที่ทำการออกแบบไว้ว่าทำงานได้ถูกต้องตรงกับจุดประสงค์ที่ทำการออกแบบหรือไม่ ซึ่งการสร้างวงจรต้นแบบนั้นเป็นขั้นตอนที่เสียค่าใช้จ่ายสูงและในการศึกษาการทำงานของวงจรตรรกะนั้น การสร้างวงจรทดสอบทุกครั้ง นอกจากจะเป็นการสิ้นเปลืองแล้วยังเสียเวลามากอีกด้วย

ในการแก้ปัญหาดังกล่าว แนวทางหนึ่งก็คือ การนำคอมพิวเตอร์มาช่วยในการวิเคราะห์การทำงานของวงจรตรรกะ ซึ่งจะทำให้สามารถวิเคราะห์การทำงานของวงจรได้อย่างง่ายดายและรวดเร็ว นอกจากนั้นยังสามารถศึกษาถึงผลกระทบขององค์ประกอบของเกต เช่น ค่าเวลาประวิง (propagation delay time) ต่อวงจรได้ง่าย การศึกษาการทำงานของวงจรตรรกะจะสามารถทำได้อย่างรวดเร็ว โดยเฉพาะอย่างยิ่ง ในปัจจุบันมีการใช้งานของไมโครคอมพิวเตอร์กันอย่างแพร่หลาย เนื่องจากมีราคาถูกและประสิทธิภาพสูง จึงสมควรที่จะพัฒนาโปรแกรมจำลองการทำงานของวงจรตรรกะแบบทั่วไปขึ้นใช้งาน โดยเลือกพัฒนาไมโครคอมพิวเตอร์ที่แพร่หลาย คือ IBM PC/XT เพื่อให้เกิดประโยชน์ในการศึกษาและออกแบบวงจรตรรกะได้อย่างกว้างขวาง และเป็นแนวทางศึกษาเทคนิคที่ใช้ในการวิเคราะห์วงจรตรรกะ เพื่อจะพัฒนาขีดความสามารถโปรแกรมให้ใช้งานได้กว้างขวางยิ่งขึ้นในอนาคตด้วย

### 1.2 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

ในต่างประเทศได้มีการวิจัยและพัฒนาโปรแกรมในลักษณะนี้มาเป็นเวลานานแล้ว เนื่องจากในการออกแบบวงจรประมวล (integrated circuit) ซึ่งประกอบด้วยอุปกรณ์จำนวนมาก ไม่สามารถใช้โปรแกรมวิเคราะห์วงจรอิเล็กทรอนิกส์ธรรมดาทำการวิเคราะห์

ได้ซึ่งวงจรประมวลเหล่านี้ทำงานด้วยสัญญาณตรรกะ ดังนั้นจึง เกิดการพัฒนาโปรแกรมซึ่งมีขีดความสามารถที่จะวิเคราะห์วงจรตรรกะได้เช่น SPLICE [1] และ MOTIS-C [2] ซึ่งการวิเคราะห์ที่อาจจะทำโดยอาศัยการวิเคราะห์สัญญาณเวลา (timing analysis) ซึ่งเป็นการวิเคราะห์วงจรแบบประมาณ โดยอาศัยลักษณะทางตรรกะของสัญญาณ และทำการวิเคราะห์ทางตรรกะ (logic analysis) ถึงแม้โปรแกรมเหล่านี้จะมีขีดความสามารถสูง แต่ต้องอาศัยคอมพิวเตอร์ขนาดใหญ่ในการใช้งานโปรแกรมเหล่านี้

เนื่องจากไมโครคอมพิวเตอร์มีขีดความสามารถที่สูงขึ้น ในปัจจุบันจึงได้มีการพัฒนาโปรแกรมจำลองการทำงานของวงจรตรรกะ แต่โปรแกรมยังมีประสิทธิภาพไม่สูงนัก เช่น โปรแกรมที่ชื่อว่า MICRO LOGIC [3] ซึ่งการวิเคราะห์ใช้เพียง 2 สถานะเท่านั้น ทำให้ไม่สามารถตรวจสอบบางอย่าง เช่น การเกิด Bus contention ได้

ในประเทศไทยจึง ได้มีผู้สนใจที่จะทำการพัฒนาโปรแกรมจำลองการทำงานของวงจรตรรกะ อย่างเช่น ทางภาควิชาเทคโนโลยีวิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยี พระจอมเกล้า วิทยาเขตเจ้าคุณทหาร ลาดกระบัง ได้ทำการพัฒนาโปรแกรมจำลองการทำงานของวงจรตรรกะขึ้นแต่การวิเคราะห์การทำงานยังมีขีดจำกัดบางประการ เช่น ไม่สามารถทำการกำหนดค่าเวลาประวิงให้กับเกตได้ ,การทำงานมีเพียง 2 สถานะ และไม่มีแมโคร เป็นต้น [4][5]

สำหรับโปรแกรมที่ทำการพัฒนาขึ้นจะมีขีดความสามารถในการวิเคราะห์การทำงาน โดยกำหนดค่าเวลาประวิงให้เกตในวงจรได้อย่างอิสระ การวิเคราะห์การทำงานจะอาศัยวิธี event driven [6] ซึ่งทำให้การวิเคราะห์การทำงานเป็นไปอย่างมีประสิทธิภาพ สามารถทำการตรวจสอบภาวะการเกิดสัญญาณยอดแหลม (spike) ในวงจร และการเกิดสถานะ bus contention ได้ด้วย โปรแกรมที่พัฒนาขึ้นนี้จะทำงานบนไมโครคอมพิวเตอร์แบบ IBM PC/XT โดยมีการเรียกใช้หน่วยความจำแบบไดนามิก ทำให้ขนาดวงจรที่ทำการวิเคราะห์ได้ขึ้นกับขนาดหน่วยความจำของ เครื่องไมโครคอมพิวเตอร์เท่านั้น

### 1.3 วัตถุประสงค์และขอบเขตของการวิจัย

วัตถุประสงค์ในการวิจัยนี้มี 2 ประการคือ



1.3.1 ศึกษาเทคนิคที่ใช้ในการวิเคราะห์วงจรกระ โดยเฉพาะ เทคนิคที่เรียกว่า event driven simulation

1.3.2 พัฒนาโปรแกรมต้นแบบสำหรับจำลองการทำงานของวงจรระทัวไปบนไมโครคอมพิวเตอร์ IBM PC/XT โดยโปรแกรมจะมีข้อกำหนดดังต่อไปนี้

1. สามารถจำลองการทำงานของวงจรระทัวไปที่ประกอบด้วยเกตต่อไปนี้คือ AND, OR, NAND, NOR, XOR, INVERTER และ ฟลิปฟลอป โดยเกตเหล่านี้จะต่อกันแบบใดก็ได้ และมีจำนวนเท่าใดก็ได้ ขึ้นกับขนาดของหน่วยความจำของไมโครคอมพิวเตอร์ที่ใช้
2. การทำงานมีสถานะทางตรรกะ 4 สถานะคือ HIGH, LOW, HIGH IMPEDANCE และ UNKNOWN (H, L, Z, X)
3. สามารถกำหนดสถานะ เริ่มต้นของแต่ละโหนดในวงจร และค่าเวลาประวิงของเกตแต่ละตัวได้อย่างอิสระ
4. สามารถแสดงผลวิเคราะห์การทำงานในรูปตารางหรือแผนภาพสัญญาณเวลาในรูปกราฟฟิค โดยสามารถแสดงได้ทั้งบนจอภาพและทาง เครื่องพิมพ์
5. มีการกำหนดส่วนของวงจรระทัวไปใช้งานบ้อยให้อยู่ในรูปแมคโครเพื่อเรียกใช้ได้ในภายหลัง

#### 1.4 ขั้นตอนและวิธีดำเนินงานวิจัย

- 1.4.1 ศึกษาเทคนิคของการวิเคราะห์การทำงานของวงจรระทัวไป
- 1.4.2 ออกแบบโครงสร้างข้อมูลของโปรแกรม
- 1.4.3 เขียนส่วนติดต่อกับผู้ใช้
- 1.4.4 พัฒนาโปรแกรมส่วนวิเคราะห์การทำงานของวงจรระทัวไป
- 1.4.6 พัฒนาโปรแกรมให้สามารถทำงานได้ดียิ่งขึ้น โดยเฉพาะส่วนติดต่อกับผู้ใช้
- 1.4.7 ทดสอบและประเมินผลการทำงานของโปรแกรม
- 1.4.8 สรุปผลและเรียบเรียง วิทยานิพนธ์

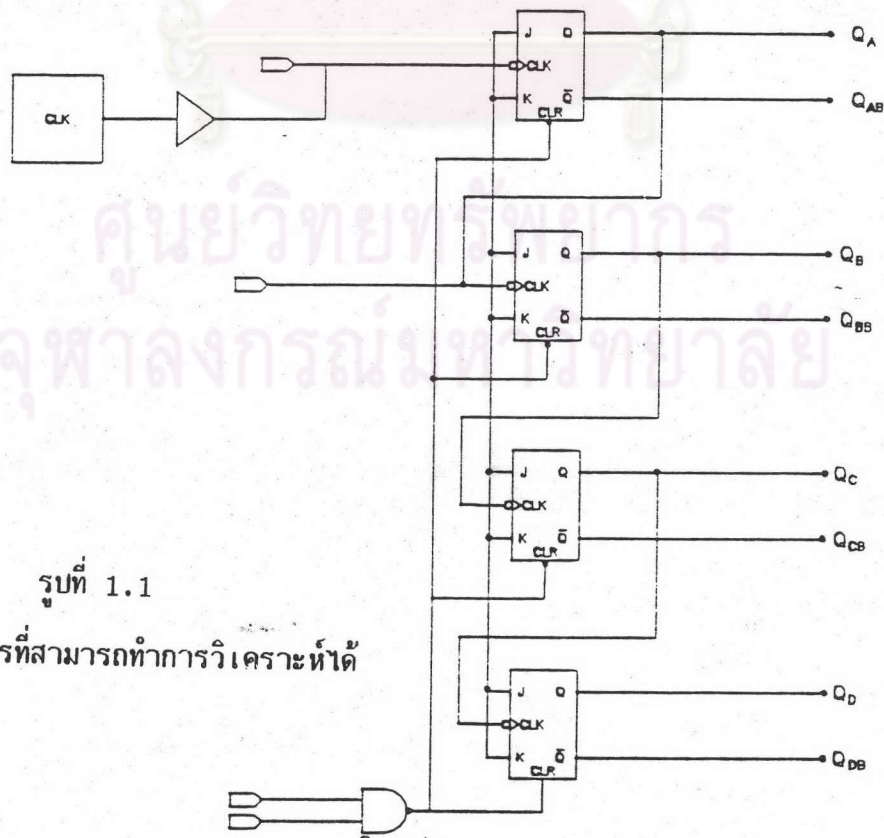
## 1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับจากงานวิจัย

1.5.1 ได้โปรแกรมต้นแบบซึ่งสามารถทำการวิเคราะห์การทำงานของวงจรระกะ

1.5.2 ได้รู้แนวทางและเทคนิคในการวิเคราะห์การทำงานของวงจรระกะซึ่งสามารถนำไปพัฒนาโปรแกรมที่มีขีดความสามารถสูงในอนาคต

## 1.6 เนื้อหาโดยย่อของวิทยานิพนธ์

เนื้อหาของวิทยานิพนธ์ฉบับนี้แบ่งออกเป็น 7 บท ในบทที่ 2 จะกล่าวถึงลักษณะคุณสมบัติต่างๆและโมเดลของวงจรระกะที่จะใช้ในการวิเคราะห์ บทที่ 3 จะเป็นการกล่าวถึงหลักการของการวิเคราะห์ห้วงจรระกะโดยเน้นที่วิธีชื่อ event driven ซึ่งจะนำมาใช้งาน เนื้อหาของบทที่ 4 จะเป็นหลักและวิธีการที่ใช้ในการหาค่าตรรกะของโมเดลของเกต ส่วนบทที่ 5 นั้น เป็นรายละเอียดของโปรแกรมวิเคราะห์การทำงานของวงจรระกะที่พัฒนาขึ้น โดยกล่าวถึงรูปแบบและการใช้งาน รวมทั้งเทคนิคทางโปรแกรมที่เกี่ยวข้อง ในบทที่ 6 จะเป็นตัวอย่างของวงจรต่าง ๆ ที่นำมาทดสอบ โดยแสดงถึงขีดความสามารถของโปรแกรมที่พัฒนาขึ้นและวิเคราะห์ผลการทำงานที่ได้ ในบทสุดท้าย คือบทที่ 7 นั้น จะเป็นการสรุปถึงผลจากการวิจัย ปัญหา และแนวทางในการพัฒนาต่อไปในอนาคต



รูปที่ 1.1

ตัวอย่างของวงจรที่สามารถทำการวิเคราะห์ได้