

## บทที่ 2

### สถิติที่ใช้ในการวิจัย

ในบทนี้จะกล่าวถึงวิธีการประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุทั้ง 3 วิธี ซึ่งได้แก่ วิธีกำลังสองน้อยที่สุด (Ordinary Least Squares Method (OLS)) วิธีรีดจ์รีเกรสชัน (Ridge Regression Method (RR)) และวิธีที่ใช้หลักการของรีดจ์และสไตน์ (Ridge and Stein Method (RS)) ในกรณีที่ค่าความคลาดเคลื่อนมีการแจกแจงแบบเบ้จะทำการแปลงข้อมูลด้วยการแปลงที่อยู่ในรูปยกกำลัง (Power Transformation) ของ Box และ Cox เพื่อให้ข้อมูลมีการแจกแจงเข้าสู่ภาวะปกติเสียก่อน ซึ่งรายละเอียดต่าง ๆ มีดังนี้

#### การประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุด้วยวิธี OLS

ตัวแบบเชิงเส้นของความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรอิสระและตัวแปรตามอยู่ในรูปของ

$$(2.1) \quad \underline{y} = \underline{X}\underline{\beta} + \underline{\varepsilon}$$

เมื่อ  $\underline{y}$  เป็นเวกเตอร์ของตัวแปรตามขนาด  $n \times 1$

$\underline{X}$  เป็นเมทริกซ์ของตัวแปรอิสระขนาด  $n \times (p+1)$

$\underline{\beta}$  เป็นเวกเตอร์ของสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุขนาด  $(p+1) \times 1$

$\underline{\varepsilon}$  เป็นเวกเตอร์ของความคลาดเคลื่อนขนาด  $n \times 1$

โดยที่  $E(\underline{\varepsilon}) = \underline{0}$ ,  $\text{cov}(\underline{\varepsilon}) = \sigma^2 \underline{I}_n$

จากตัวแบบในสมการ (2.1) เราประมาณค่าเวกเตอร์พารามิเตอร์  $\underline{\beta}$  ด้วยวิธี OLS ซึ่งจะได้ค่าประมาณคือ  $\hat{\underline{\beta}} = (\underline{X}'\underline{X})^{-1} \underline{X}'\underline{y}$  โดย  $\hat{\underline{\beta}}$  เป็นตัวประมาณที่ไม่เอนเอียงที่มีค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนต่ำที่สุดในบรรดาตัวประมาณที่ไม่เอนเอียง การประมาณค่า  $\hat{\underline{\beta}}$  ด้วยวิธี OLS มีข้อสมมติที่จำเป็นข้อหนึ่งคือ ตัวแปรอิสระต้องไม่มีความสัมพันธ์กันซึ่งในทางปฏิบัติเป็นไปได้ น้อยมาก ในกรณีที่ตัวแปรอิสระมีความสัมพันธ์กัน คือ มีสภาพที่ไม่เหมาะสม (ill-condition)



การประมาณค่า  $\underline{\beta}$  ด้วยวิธี OLS อาจจะไม่ให้ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองต่ำสุด ซึ่งการพิจารณาผลของตัวแปรอิสระที่มีพหุสัมพันธ์กันสามารถพิจารณาจากคุณสมบัติ 2 ประการ คือ เมตริกซ์ความแปรปรวนและค่าความแปรปรวนร่วมของตัวประมาณ  $\underline{\hat{\beta}}$  และ ค่าเฉลี่ยของความแตกต่างกำลังสองระหว่าง  $\underline{\hat{\beta}}$  และ  $\underline{\beta}$

กำหนดให้ความแปรปรวนของเวกเตอร์ตัวประมาณ  $\underline{\hat{\beta}}$  มีค่าเป็น  $\text{cov}(\underline{\hat{\beta}})$  จะได้ว่า

$$(2.2) \quad \text{cov}(\underline{\hat{\beta}}) = \sigma^2 (\underline{X}'\underline{X})^{-1}$$

และให้  $L_1$  คือความแตกต่างระหว่าง  $\underline{\hat{\beta}}$  กับ  $\underline{\beta}$  ดังนั้นค่าความแตกต่างกำลังสองระหว่าง  $\underline{\hat{\beta}}$  และ  $\underline{\beta}$  มีค่าเป็น

$$L_1^2 = (\underline{\hat{\beta}} - \underline{\beta})' (\underline{\hat{\beta}} - \underline{\beta})$$

ค่าเฉลี่ยความแตกต่างกำลังสองระหว่าง  $\underline{\hat{\beta}}$  และ  $\underline{\beta}$  คือ  $E(L_1^2)$  ซึ่งมีค่าดังนี้

$$(2.3) \quad E(L_1^2) = \sigma^2 \text{trace}(\underline{X}'\underline{X})^{-1}$$

โดยที่  $E(L_1^2)$  จะมีค่าสมมูล (equivalent) กับ  $E[(\underline{\hat{\beta}} - \underline{\beta})' (\underline{\hat{\beta}} - \underline{\beta})]$  ซึ่งทำให้เราสามารถเขียนได้ว่า

$$E(L_1^2) = E[(\underline{\hat{\beta}} - \underline{\beta})' (\underline{\hat{\beta}} - \underline{\beta})]$$

$$= E[\underline{\hat{\beta}}' \underline{\hat{\beta}} - 2 \underline{\hat{\beta}}' \underline{\beta} + \underline{\beta}' \underline{\beta}]$$

$$= E(\underline{\hat{\beta}}' \underline{\hat{\beta}}) - \underline{\beta}' \underline{\beta}$$

เมื่อแทนค่า  $E(L_1^2)$  ในสมการ (2.3) จะสามารถหาค่า  $E(\underline{\hat{\beta}}' \underline{\hat{\beta}})$  ได้คือ

$$E(\underline{\hat{\beta}}' \underline{\hat{\beta}}) = \underline{\beta}' \underline{\beta} + \sigma^2 \text{trace}(\underline{X}'\underline{X})^{-1}$$



ถ้า  $\underline{\epsilon}$  มีการแจกแจงปกติจะได้ว่า

$$(2.4) \quad \text{Var}(L_1^2) = 2\sigma^4 \text{trace}(X'X)^{-2}$$

เราเห็นได้จากสมการ (2.3) และ (2.4) จะอยู่ในรูปฟังก์ชันซึ่งเป็นผลบวกของสมาชิกในแนวทแยงมุมของเมทริกซ์  $X'X$  ( $\text{trace}(X'X)$ ) ดังนั้นเพื่อความสะดวกในการเปรียบเทียบการประมาณค่า  $\hat{\beta}$  จึงควรแปลงให้อยู่ในรูปฟังก์ชันของค่าเฉพาะ (eigenvalue) ของเมทริกซ์  $X'X$  โดยใช้คุณสมบัติที่สำคัญข้อหนึ่งของค่าเฉพาะ กล่าวคือ ถ้า  $\lambda_i$  เป็นค่าเฉพาะของเมทริกซ์  $X'X$  เมื่อ  $i = 1, 2, 3, \dots, p$  แล้ว  $\sum_{i=1}^p \lambda_i = \text{trace}(X'X)$

สมมติให้ค่า  $\lambda_i$  เป็นค่าเฉพาะของเมทริกซ์  $X'X$  ซึ่ง  $\lambda_{\max}$  คือค่าเฉพาะที่มีค่ามากที่สุดและ  $\lambda_{\min}$  คือค่าเฉพาะที่มีค่าน้อยที่สุด ดังนั้น  $(\lambda_{\max} = \lambda_1) \geq \lambda_2 \geq \lambda_3 \geq \dots \geq (\lambda_p = \lambda_{\min}) > 0$

จากสมการ (2.3) และ (2.4) เราสามารถเขียนในรูปฟังก์ชันของค่าเฉพาะ ได้ดังนี้

$$E(L_1^2) = \sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{1}{\lambda_i}$$

และ  $\text{Var}(L_1^2) = 2\sigma^4 \sum_{i=1}^p \left(\frac{1}{\lambda_i}\right)^2$

ดังนั้นในกรณีที่ตัวแปรอิสระมีสภาพที่ไม่เหมาะสม กล่าวคือ ค่าเฉพาะบางค่าของเมทริกซ์  $X'X$  จะมีค่าน้อยมากๆ ซึ่งมีผลทำให้ความแตกต่างระหว่าง  $\hat{\beta}$  และ  $\underline{\beta}$  มีค่ามาก นั่นคือการประมาณค่า  $\underline{\beta}$  ด้วยวิธี OLS จะให้ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองที่มีค่าสูงขึ้น ดังนั้นในกรณีที่เกิดปัญหาพหุสัมพันธ์ตัวประมาณ  $\hat{\beta}$  จึงเป็นตัวประมาณที่ไม่เหมาะสม

#### การประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุโดยวิธี RR

Hoerl and Kennard (1970:55-67) ได้เสนอวิธี RR เพื่อแก้ปัญหาการเกิดพหุสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรอิสระซึ่งหลักการของตัวประมาณนี้คือ พยายามที่จะลดค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของการประมาณ  $\hat{\beta}$  ให้ต่ำลง เมื่อพิจารณาจากค่าเฉพาะของเมทริกซ์  $X'X$  พบว่าใน



กรณีที่เกิดปัญหาพหุสัมพันธระหว่างตัวแปรอิสระ ค่าเจาะจงบางค่าจะมีค่าน้อยมากๆ จึงทำให้ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของการประมาณ  $\hat{\beta}$  มีค่าสูงขึ้น วิธี RR จึงแก้ปัญหานี้โดยการบวกค่าคงที่ที่มากกว่าศูนย์กับสมาชิกทุกตัวบนเส้นทแยงมุมของเมทริกซ์  $X'X$  เพื่อจะทำให้ได้ค่าเจาะจงที่สูงขึ้น โดยที่เราสามารถเขียนสมการปกติของตัวประมาณด้วยวิธี RR ได้เป็น

$$(X'X + kI)\hat{\beta}_R = X'y$$

ดังนั้นตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  จะอยู่ในรูปของ

$$(2.5) \quad \hat{\beta}_R = (X'X + kI)^{-1} X'y \quad ; \quad k > 0$$

จากรูปแบบของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  ในสมการ (2.5) เราสามารถแปลงให้อยู่ในรูปฟังก์ชันของตัวประมาณ  $\hat{\beta}$  โดยกำหนดให้  $(X'X + kI)^{-1} = W$

$$\therefore \hat{\beta}_R = W X'y$$

และจากสมการปกติ  $X'X\hat{\beta} = X'y$  เราจะสามารถเขียนตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  ได้ดังนี้

$$\begin{aligned} \hat{\beta}_R &= [I + k(X'X)^{-1}]^{-1} \hat{\beta} \\ &= Z\hat{\beta} \end{aligned}$$

โดยที่  $Z = [I + k(X'X)^{-1}]^{-1}$  ซึ่งค่า  $Z, \hat{\beta}_R$  และ  $W$  จะนำไปพิจารณาเปรียบเทียบคุณสมบัติต่างๆ ของการประมาณค่าพารามิเตอร์  $\hat{\beta}$  ตลอดจนการพิสูจน์ทฤษฎีต่างๆ ที่สำคัญของการประมาณค่า  $\hat{\beta}_R$  ต่อไป คุณสมบัติที่จำเป็นของ  $Z, \hat{\beta}_R$  และ  $W$  มีดังนี้

ก) ให้  $\xi_1(W)$  และ  $\xi_1(Z)$  เป็นค่าเจาะจงของ  $W$  และ  $Z$  ตามลำดับ ซึ่งคำนวณได้จากสมการเจาะจง (characteristic equation)



$$\begin{aligned} |W - \xi_i I| &= 0 \\ \text{และ } |Z - \xi_i I| &= 0 \end{aligned}$$

จะได้ค่าเฉพาะของ  $W$  และ  $Z$  คือ

$$\begin{aligned} \xi_i(W) &= \frac{1}{\lambda_i + k} \\ \text{และ } \xi_i(Z) &= \frac{\lambda_i}{\lambda_i + k} \end{aligned}$$

ข) ค่า  $Z$  อาจเขียนในรูปฟังก์ชันของ  $W$  ได้ดังนี้

$$\begin{aligned} Z &= [I + k(X'X)^{-1}]^{-1} \\ &= I - kW \end{aligned}$$

ค) ค่าตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  จะมีค่าน้อยกว่า  $\hat{\beta}$  เมื่อ  $k > 0$  กล่าวคือ

$$(\hat{\beta}_R)'(\hat{\beta}_R) < \hat{\beta}'\hat{\beta}$$

เราพิจารณาตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R = Z\hat{\beta}$ , เมทริกซ์  $X'X$  และ  $Z$  ที่สมมาตร ซึ่งมีคุณสมบัติเป็นบวกแน่นอน (Symmetric Positive Definite) จะได้ว่า

$$\begin{aligned} (\hat{\beta}_R)'(\hat{\beta}_R) &= (Z\hat{\beta})'(Z\hat{\beta}) \\ &= \sum_{i=1}^p \xi_i^2(Z) \hat{\beta}'\hat{\beta} \\ &\leq \xi_{\max}^2(Z) \hat{\beta}'\hat{\beta} \end{aligned}$$

โดยที่  $\xi_{\max}(Z) = \frac{\lambda_{\max}}{\lambda_{\max} + k}$  ซึ่ง  $\lambda_{\max}$  เป็นค่าเฉพาะที่มีค่ามากที่สุดของเมทริกซ์  $X'X$  จากคุณสมบัติของ  $Z$  ในข้อ ข) พบว่า  $Z=I$  ณ จุดที่ค่า  $k$  เท่ากับศูนย์และ  $Z$  มีค่าเข้าใกล้ศูนย์ เมื่อค่า  $k \rightarrow \infty$  ดังนั้นคุณสมบัติในข้อ ค) จึงเป็นจริง



สำหรับผลบวกของความคลาดเคลื่อนกำลังสองของค่าตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  มีค่าเป็น

$$\phi(\hat{\beta}_R) = (\underline{y} - \underline{X}\hat{\beta}_R)'(\underline{y} - \underline{X}\hat{\beta}_R)$$

และจากการประมาณค่าพารามิเตอร์  $\beta$  ด้วยวิธี OLS เราสามารถเขียน  $\phi(\hat{\beta})$  ซึ่งเป็นผลบวกของความคลาดเคลื่อนกำลังสองของตัวประมาณ  $\hat{\beta}$  ดังสมการข้างล่างนี้

$$(2.6) \quad \phi(\hat{\beta}) = \underline{y}'\underline{y} - \hat{\beta}'\underline{X}'\underline{y}$$

ดังนั้นเพื่อให้เห็นความแตกต่างของ  $\phi(\hat{\beta}_R)$  และ  $\phi(\hat{\beta})$  เราสามารถเขียน  $\phi(\hat{\beta}_R)$  ในเทอมของ  $\underline{y}'\underline{y}$  และ  $\underline{X}'\underline{y}$  ได้ดังนี้

$$(2.7) \quad \phi(\hat{\beta}_R) = \underline{y}'\underline{y} - (\hat{\beta})'\underline{X}'\underline{y} - k\hat{\beta}_R'\hat{\beta}_R$$

จากสมการ (2.6) และ (2.7) เราสามารถสรุปได้ว่าผลบวกของความคลาดเคลื่อนกำลังสองของวิธี RR ให้ค่าน้อยกว่าผลบวกของความคลาดเคลื่อนกำลังสองที่คำนวณด้วยวิธี OLS

### 1. คุณสมบัติของค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของวิธี RR

การประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุ  $\beta$  ด้วยวิธีกำลังสองน้อยที่สุดจะได้ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองดังนี้

$$\begin{aligned} \text{MSB}(\hat{\beta}) &= \text{cov}(\hat{\beta}) \\ &\equiv \sigma^2(\underline{X}'\underline{X})^{-1} \end{aligned}$$

เนื่องจาก  $E(\hat{\beta}) = \beta$  ดังนั้นการประมาณค่าพารามิเตอร์  $\beta$  ด้วยวิธี OLS จะได้ตัวประมาณค่า  $\hat{\beta}$  ที่ไม่เอนเอียง แต่ในการประมาณค่าพารามิเตอร์ด้วยวิธี RR จะได้ตัวประ-



มาณที่เอนเอียง กล่าวคือ  $E(\hat{\beta}_R) = Z\beta$  ซึ่งค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ  $\beta$  ด้วยวิธี RR จะอยู่ในรูปของ

$$\begin{aligned}
 E[L_1^2(k)] &= E[(\hat{\beta}_R - \beta)'(\hat{\beta}_R - \beta)] \\
 &= E[(\hat{\beta}_R - \beta)' Z'Z (\hat{\beta}_R - \beta)] \\
 &\quad + [(Z\beta - \beta)'(Z\beta - \beta)] \\
 &= \sigma^2 \text{trace}(X'X)Z'Z + \beta'(Z-I)'(Z-I)\beta \\
 &= \sigma^2 [\text{trace}(X'X + kI)^{-1} - k \text{trace}(X'X + kI)^{-2}] \\
 &\quad + k^2 \beta'(X'X + kI)^{-2} \beta \\
 &= \sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{\lambda_i}{(\lambda_i + k)^2} + k^2 \beta'(X'X + kI)^{-2} \beta \\
 &= \gamma_1(k) + \gamma_2(k)
 \end{aligned}$$

ผู้อ่านจะเห็นได้ว่า  $E[L_1^2(k)]$  เป็นค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองซึ่งอยู่ในรูปผลบวกของฟังก์ชัน  $\gamma_1(k)$  และ  $\gamma_2(k)$  เมื่อ  $\gamma_1(k)$  เป็นค่าความแปรปรวนร่วมของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  ( $\text{cov}(\hat{\beta}_R(k))$ ) และ  $\gamma_2(k)$  เป็นระยะทางจาก  $Z\beta$  ไป  $\beta$

เมื่อ  $k=0$  ค่า  $\gamma_2(k)$  จะมีค่าเป็นศูนย์เพราะได้  $Z$  เป็นเมตริกซ์เอกลักษณ์การคูณ ซึ่งสอดคล้องกับค่าความเอนเอียงกำลังสองของ  $\hat{\beta}$  ที่มีค่าศูนย์ สำหรับกรณีที่  $k > 0$  เราอาจพิจารณา  $\gamma_2(k)$  ในเทอมของความเอนเอียงของ  $\hat{\beta}$  กำลังสอง กล่าวคือ  $\gamma_2(k)$  เท่ากับ  $(\text{bias}(\hat{\beta}_R))^2$

เราสามารถเขียนค่า  $\hat{\beta}_R$  ในเทอมของ  $y$  ได้ดังนี้



$$\begin{aligned}\hat{\beta}_R &= Z \hat{\beta} \\ &= Z (X'X)^{-1} X' y\end{aligned}$$

ดังนั้นค่าความแปรปรวนร่วมของ  $\hat{\beta}_R$  เขียนได้เป็น

$$\begin{aligned}\text{cov}(\hat{\beta}_R) &= Z(X'X)^{-1} X' \text{cov}(y) X(X'X)^{-1} Z' \\ (2.8) \quad &= \sigma^2 \text{trace } Z(X'X)^{-1} Z'\end{aligned}$$

จากความแปรปรวนร่วมของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  ในสมการ (2.8) เราจะเขียนให้อยู่ในรูปฟังก์ชันของค่าเจาะจงเพื่อให้สอดคล้องกับทอม  $\gamma_1(k)$  โดยกำหนดให้  $\lambda_i$  เป็นค่าเจาะจงของเมทริกซ์  $X'X$  และ  $Z$  เมื่อ  $i = 1, 2, \dots, p$  ซึ่งจากคุณสมบัติของค่าเจาะจงทำให้เราสามารถเขียนผลบวกของสมาชิกในแนวทแยงมุมของเมทริกซ์  $(X'X)^{-1}$  และ  $Z$  ได้ดังนี้

$$\begin{aligned}\text{trace}(X'X)^{-1} &= \sum_{i=1}^p \frac{1}{\lambda_i} \\ \text{trace}(Z) &= \sum_{i=1}^p \frac{\lambda_i}{\lambda_i + k}\end{aligned}$$

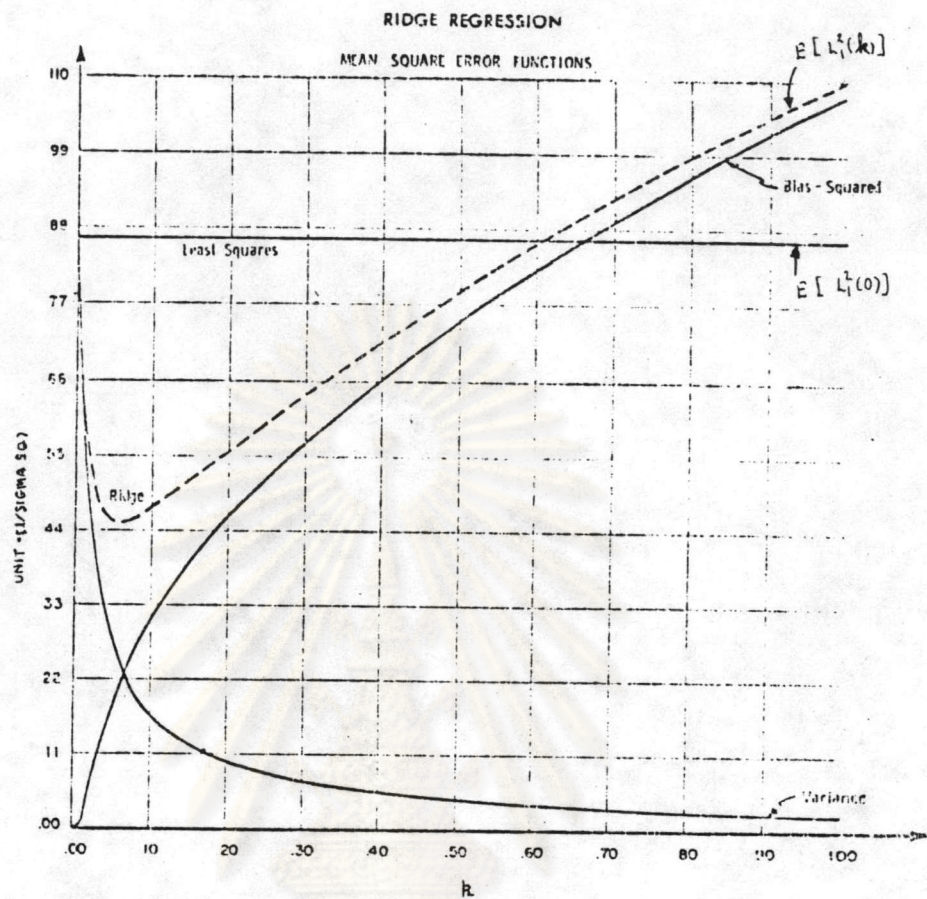
และจากสมการ (2.8) จะได้ว่า

$$\sigma^2 \text{trace } Z(X'X)^{-1} Z' = \sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{\lambda_i}{(\lambda_i + k)^2}$$

$$\text{ดังนั้น } E[L_1^2(k)] = \text{cov}(\hat{\beta}_R(k)) + \left\{ \text{bias}(\hat{\beta}_R(k)) \right\}^2$$

เราจะพิจารณาคุณสมบัติของความสัมพันธ์ระหว่างค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  กับค่าพารามิเตอร์  $k$  จากรูปที่ 2.1 เพื่อที่จะนำไปใช้ในการพิจารณาหาค่าพารามิเตอร์  $k$  ในหัวข้อที่ 2 ต่อไป





รูปที่ 2.1

แสดงคุณสมบัติของรูปแบบความสัมพันธ์ระหว่างความแปรปรวนร่วม  $\text{cov}(\hat{\beta}_R(k))$

ความเอนเอียงกำลังสอง  $(\text{bias}(\hat{\beta}_R(k)))^2$  และค่าพารามิเตอร์  $k$

รูปที่ 2.1 เป็นกราฟแสดงความสัมพันธ์ระหว่างความแปรปรวนร่วมของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  กับค่าพารามิเตอร์  $k$  และความเอนเอียงกำลังสองกับค่าพารามิเตอร์  $k$  ซึ่งความสัมพันธ์ระหว่างความแปรปรวนร่วมของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  กับค่าพารามิเตอร์  $k$  คือ เมื่อ  $k$  มีค่าเพิ่มขึ้นค่าความแปรปรวนร่วมจะมีค่าลดลงเรื่อยๆ กล่าวคือ ค่าความแปรปรวนร่วมแปรผกผันกับค่าพารามิเตอร์  $k$  แต่ความสัมพันธ์ระหว่างความเอนเอียงกำลังสองของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  กับค่าพารามิเตอร์  $k$  จะมีลักษณะตรงกันข้าม นั่นคือค่าความเอนเอียงแปรผันตามค่าพารามิเตอร์  $k$  สำหรับรูปเส้นไขว้ปลาเป็นกราฟแสดงค่า  $E[L_1^2(k)]$  ซึ่งเป็นค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองที่เกิดจากตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  เมื่อ  $k > 0$  และเมื่อ  $k = 0$  จะแสดงด้วยค่า  $E[L_1^2(0)]$  ซึ่งคือตัวประมาณสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุด้วยวิธี OLS



เนื่องจาก  $\gamma_1(k)$  เป็นค่าความแปรปรวนร่วมของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  ดังนั้นฟังก์ชัน  $\gamma_1(k)$  จะมีลักษณะเป็นฟังก์ชันที่ลดลงทางเดียว (monotonically decreasing function) ในรูปฟังก์ชันของ  $k$  และ  $\gamma_2(k)$  เป็นค่าความเอนเอียงกำลังสองของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  จะได้ว่าฟังก์ชัน  $\gamma_2(k)$  มีลักษณะเป็นฟังก์ชันที่เพิ่มขึ้นทางเดียว (monotonically increasing function) ในรูปฟังก์ชันของ  $k$  จากรูปเราจะพบว่า  $E[L_1^2(k)]$  มีค่าน้อยกว่า  $E[L_1^2(0)]$  ณ บางค่าของ  $k$  ดังนั้นถ้าเราสามารถเลือก  $k$  ซึ่งทำให้  $E[L_1^2(k)]$  น้อยกว่า  $E[L_1^2(0)]$  จะทำให้ได้ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุจากวิธี RR มีค่าน้อยกว่าค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุจากวิธี OLS

เราสามารถหาค่าจำกัดของความแปรปรวนร่วมและความเอนเอียงกำลังสองของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  โดยใช้ฟังก์ชันของ  $\gamma_1(k)$  และ  $\gamma_2(k)$  ซึ่งค่าจำกัดของความแปรปรวนร่วมและค่าความเอนเอียงกำลังสองหาได้จากอนุพันธ์ของ  $\gamma_1(k)$  เทียบกับ  $k$  และ  $\gamma_2(k)$  เทียบกับ  $k$ . ความสำคัญ สำหรับค่าจำกัดของแต่ละฟังก์ชันมีดังนี้

$$(2.9) \quad \lim_{k \rightarrow 0^+} \left( \frac{\partial \gamma_1}{\partial k} \right) = -2\sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{1}{\lambda_i^2}$$

$$(2.10) \quad \lim_{k \rightarrow 0^+} \left( \frac{\partial \gamma_2}{\partial k} \right) = 0$$

ดังนั้นอนุพันธ์ของความแปรปรวนร่วมของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  จะมีค่าเป็นลบ และลู่เข้าสู่  $-2\sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{1}{\lambda_i^2}$  เมื่อ  $k \rightarrow 0^+$  โดยที่ผลคูณของเมตริกซ์ของตัวแปรอิสระ  $X'X$  มีลักษณะเชิงตั้งฉาก กล่าวคือ ตัวแปรอิสระ  $X$  จะต้องไม่มีความสัมพันธ์กัน และอนุพันธ์ของความแปรปรวนร่วมของตัวประมาณ  $\hat{\beta}_R$  จะมีค่าเข้าสู่  $-\infty$  เมื่อเมตริกซ์ของตัวแปรอิสระ  $X'X$  มีสภาพไม่เหมาะสม ส่วนอนุพันธ์ของความเอนเอียงกำลังสองมีค่าลดลงและจะเป็นศูนย์ ณ จุดกำเนิด เมื่อ  $k \rightarrow 0^+$

คุณสมบัติของสมการ (2.9) และ (2.10) จะเป็นจริงเมื่อ  $k > 0$  ซึ่งสรุปได้ว่าจะมีความเอนเอียงเล็กน้อย และค่าความแปรปรวนร่วมจะมีค่าลดลงมาก. จึงส่งผลให้ได้ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองที่มีค่าลดลงและมีค่าน้อยกว่าค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองจากวิธี OLS



## 2. การประมาณค่าพารามิเตอร์ $k$

วิธีการประมาณค่า  $k$  มีหลายวิธีการเช่น วิธีของ Hoerl Kennard and Baldwin (1975) วิธีของ TZE-SAN-LEE และวิธีของ McDonald Galarneau (1975) ซึ่งจากผลงานวิจัยของเจษฎาพร ยุทธนพิบูลย์ชัย(พ.ศ. 2533) ไม่สามารถสรุปได้แน่นอนว่าวิธีการประมาณค่า  $k$  วิธีการใดที่ให้ผลสรุปชัดเจน แต่จากผลงานวิจัยของจิรายุส พุ่มนตรี(พ.ศ.2534) ได้มีการเสนอวิธีการประมาณค่า  $k$  โดยใช้วิธีการ Binary Search ซึ่งเป็นวิธีการหนึ่งในทางคอมพิวเตอร์ที่ใช้ในการค้นหาข้อมูลและผลสรุปที่ได้คือ วิธีการ Binary Search จะให้ผลในการประมาณค่า  $k$  ดีที่สุด แต่วิธีการนี้มีข้อจำกัดคือ ใช้กับข้อมูลที่มีลักษณะแบบไม่ต่อเนื่องและใช้ในการค้นหาข้อมูลที่มีลักษณะเรียงลำดับ ดังนั้นจึงต้องมีการเรียงข้อมูลจากน้อยไปหามากหรือจากมากไปหาน้อย จากข้อจำกัดดังกล่าวจึงทำให้วิธีการแบบ Binary Search ไม่เหมาะสมที่จะนำมาใช้ ผู้วิจัยจึงพยายามหาวิธีการค้นหาข้อมูลอื่นๆ ซึ่งพบว่าวิธีการค้นหาข้อมูลทางคอมพิวเตอร์ที่สามารถนำมาประยุกต์ใช้ได้คือ วิธีการค้นหาข้อมูลแบบลำดับ (Sequential Search) เพราะวิธีการนี้สามารถใช้ได้กับข้อมูลที่มีลักษณะทั้งแบบต่อเนื่องและแบบไม่ต่อเนื่องและข้อมูลที่ جستหาก็เรียงลำดับหรือไม่เรียงลำดับก็ได้ แต่ข้อเสียของวิธีการนี้คือ เราอาจใช้เวลาในการค้นหานานเมื่อข้อมูลที่ ต้องการค้นหาอยู่ ณ ลำดับไกลๆ ซึ่งเมื่อพิจารณาจากคุณสมบัติของค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุคูณที่กล่าวมาในหัวข้อที่ 1 ค่า  $k$  ที่เหมาะสมจะมีค่าไม่ห่างจากศูนย์มากนัก และในทางปฏิบัติค่าของ  $k$  จะอยู่ในช่วง  $(0, 1)$  จากคุณสมบัติของค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุคูณลักษณะกราฟที่ได้จะมีจุดค่าสุดเพียงจุดเดียวและไม่มีจุดวกกลับ ดังนั้นการพิจารณาที่จะใช้วิธีการค้นหาแบบลำดับจึงมีความเหมาะสมมากกว่า ผู้วิจัยจึงได้ใช้วิธีการในการประมาณค่า  $k$  คือวิธีการค้นหาแบบลำดับ (Sequential Search) โดยมีหลักการดังนี้

กำหนดให้  $k_{opt}$  คือ ค่า  $k$  ที่ทำให้  $MSE(\hat{\beta}_R(k))$  มีค่าต่ำสุด

$k_{im}$  คือ ค่า  $k$  ณ จุดเริ่มต้นในการค้นหาข้อมูล

$k_{01}$  คือ ค่า  $k$  ณ จุดที่มีการเว้นช่วงห่างของค่า  $k$  เท่ากับ 0.01

$k_{BEF01}$  คือ ค่า  $k$  ณ จุดที่อยู่ก่อนค่า  $k$  ที่เหมาะสมที่มีการเว้นช่วงห่างของค่า  $k$  เท่ากับ 0.01

$k_{AFT01}$  คือ ค่า  $k$  ณ จุดที่อยู่หลังค่า  $k$  ที่เหมาะสมที่มีการเว้นช่วงห่างของค่า  $k$  เท่ากับ 0.01

$k_{001}$  คือ ค่า  $k$  ณ จุดที่มีการเว้นช่วงห่างของค่า  $k$  เท่ากับ 0.001



$k_{STOP}$  คือ ค่า  $k$  ที่ใช้ตรวจสอบหยุดการค้นหาค่า  $k$  ที่เหมาะสม  
 เมื่อทำการค้นหาข้อมูลทางด้านขวาของค่า  $k$  ที่เหมาะสม  
 $d$  คือ ค่าคงที่ที่กำหนดขึ้นเพื่อเป็นช่วงห่างของค่า  $k$

ขั้นที่ 1 กำหนดให้ค่า  $k_{int} = 0.0$  และ ค่า  $d = 0.01$

ขั้นที่ 2 คำนวณค่า  $k_{01} = k_{int} + d$

ขั้นที่ 3 คำนวณหา  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{int}))$  และหา  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{01}))$  แล้วทำการเปรียบเทียบ

ก) ถ้า  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{01})) > MSE(\hat{\beta}_R(k_{int}))$

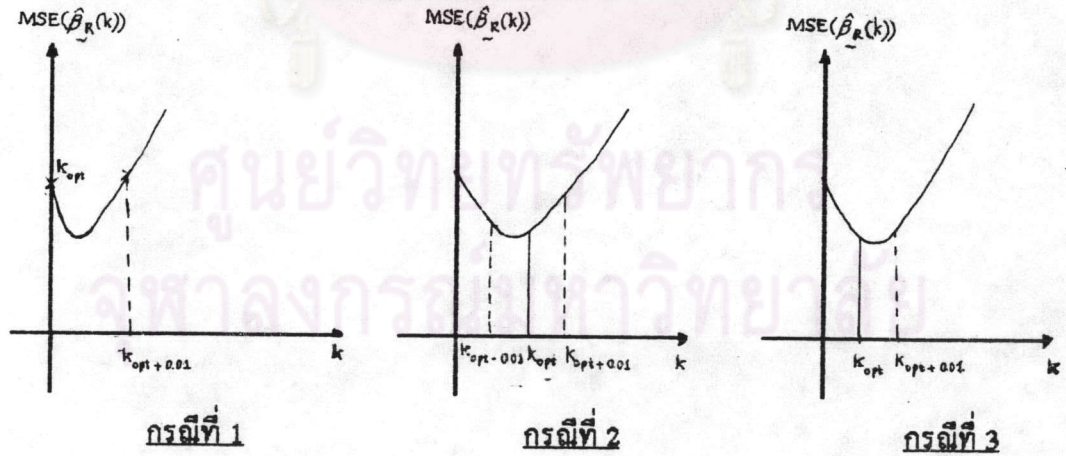
จะได้ว่า  $k_{opt} = k_{int}$  ยุติการประมวลผล

ข) ถ้า  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{01})) \leq MSE(\hat{\beta}_R(k_{int}))$  เราจะกำหนดให้

$$k_{int} = k_{01}$$

และทำการวิเคราะห์ขั้นที่ 2 ใหม่จนกว่าจะเข้ากรณี ก)

เนื่องจากลักษณะของ  $MSE(\hat{\beta}_R(k))$  เป็นรูปโค้งหงาย การหาจุดที่ต่ำสุดจึงขึ้นอยู่กับกำหนดยุคของค่า  $k$  ซึ่งจากการวิจัยพบว่าลักษณะความเป็นไปได้ของการจะพบจุดที่ต่ำสุดเมื่อช่วงห่างไม่ละเอียดพออาจแสดงได้ดังกรณีที่ 1-3



กรณีที่ 1 ถ้าเรากำหนดช่วง  $d$  ห่างเกินไป จุดที่จะได้จุดต่ำสุดอาจจะเป็นจุดเริ่มแรกที่กำหนดคือ  $k_{opt} = 0.0$  ซึ่งกรณีนี้ผู้วิจัยจะทำการแก้ปัญหาโดยให้มีการกำหนดช่วงห่าง



ของการค้นหาให้ละเอียดขึ้นแล้วทำการค้นหาข้อมูลแบบลำดับจากจุดเริ่มต้น  $k_{opt} = 0.0$  จนถึงจุดที่  $k_{opt} = 0.0 + 0.01$  ใหม่อีกครั้งโดยใช้ช่วงห่างของการค้นหาเป็น  $d = 0.001$

**กรณีที่ 2** ถ้าจุดของค่า  $k$  ที่ค้นหาได้ตกอยู่หลังค่า  $k$  ที่เหมาะสมจริงๆ จึงจะเกิดกรณีนี้ขึ้น ผู้วิจัยได้แก้ปัญหาโดยการเพิ่มช่วงห่างของการค้นหาให้ละเอียดขึ้นและจะค้นหาข้อมูลทางด้านซ้ายของค่า  $k_{opt}$  อีกครั้งโดยจะค้นหาข้อมูลแบบลำดับจากจุด  $k_{opt} - 0.01$  ไปจนถึงจุด  $k_{opt}$  โดยใช้ช่วงห่างของการค้นหาเป็น  $d = 0.001$

**กรณีที่ 3** ถ้าจุดของค่า  $k$  ที่ค้นหาได้ตกอยู่ก่อนหน้าค่า  $k$  ที่เหมาะสมจริงๆ จึงจะเกิดกรณีนี้ ผู้วิจัยได้แก้ปัญหาโดยการเพิ่มช่วงห่างของการค้นหาให้ละเอียดขึ้นและจะค้นหาข้อมูลทางด้านขวาของค่า  $k_{opt}$  อีกครั้งโดยจะค้นหาข้อมูลแบบลำดับจากจุด  $k_{opt}$  ไปจนถึงจุด  $k_{opt} + 0.01$  โดยใช้ช่วงห่างของการค้นหาเป็น  $d = 0.001$

ดังนั้นผู้วิจัยจึงจะทำการค้นหาค่า  $k$  ที่เหมาะสมอีกครั้งโดยกำหนดช่วงความห่างของการค้นหาใหม่ คือ ให้  $d = 0.001$  โดยจะทำการตรวจสอบก่อนว่าค่า  $k_{opt}$  ที่ได้มีค่าเท่ากับศูนย์หรือไม่ ถ้ามีค่าเท่ากับศูนย์ก็คือกรณีที่ 1 ผู้วิจัยจะทำการค้นหาข้อมูลแบบลำดับเฉพาะทางด้านขวาของค่า  $k_{opt}$  แต่ถ้าค่า  $k_{opt}$  มีค่าไม่เท่ากับศูนย์ ผู้วิจัยจะทำการค้นหาข้อมูลแบบลำดับทางด้านซ้ายของค่า  $k_{opt}$  ก่อนถ้าไม่พบก็จะทำการค้นหาทางด้านขวาของค่า  $k_{opt}$  อีกครั้งซึ่งขั้นตอนต่างๆ ในการค้นหาครั้งนี้

ให้  $d = 0.001$

**ขั้นที่ 1** ตรวจสอบว่าค่า  $k_{opt}$  เท่ากับศูนย์หรือไม่

- ก) ถ้า  $k_{opt} = 0$  ให้ทำการวิเคราะห์ขั้นที่ 3 (ค้นหาทางด้านขวาของค่า  $k_{opt}$ )
- ข) ถ้า  $k_{opt} \neq 0$  (มากกว่าศูนย์) ให้ทำการวิเคราะห์ขั้นที่ 2 (ค้นหาทางด้านซ้ายของค่า  $k_{opt}$ )

**ขั้นที่ 2** ให้  $k_{BEF01} = k_{opt} - 0.01$

- ก) ให้  $k_{001} = k_{BEF01} + d$

เปรียบเทียบค่า  $k_{001}$  กับ  $k_{opt}$

ถ้า  $k_{001} \geq k_{opt}$  ให้ทำการวิเคราะห์ขั้นที่ 3

ถ้า  $k_{001} < k_{opt}$

คำนวณหา  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{BEF01}))$  และหา  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{001}))$  แล้ว

ทำการเปรียบเทียบ



-ถ้า  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{001})) > MSE(\hat{\beta}_R(k_{BEF01}))$

จะได้ว่า  $k_{opt} = k_{BEF01}$

ยุติการประมวลผล

-ถ้า  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{001})) \leq MSE(\hat{\beta}_R(k_{BEF01}))$

เราจะกำหนด  $k_{BEF01} = k_{001}$

แล้วทำการวิเคราะห์ข้อ ก) ในขั้นที่ 2 จนกว่าจะเข้ากรณีที่

$k_{001} \geq k_{opt}$  หรือ  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{001})) > MSE(\hat{\beta}_R(k_{BEF01}))$

ขั้นที่ 3 ให้  $k_{STOP} = k_{opt} + 0.01$

ก) ให้  $k_{001} = k_{opt}$

ข) ให้  $k_{AFT01} = k_{001} + d$

เปรียบเทียบค่า  $k_{AFT01}$  กับ  $k_{STOP}$

ถ้า  $k_{AFT01} \geq k_{STOP}$  ให้ยุติการประมวลผล

ถ้า  $k_{AFT01} < k_{STOP}$

เราจะคำนวณหา  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{AFT01}))$  และคำนวณหา

$MSE(\hat{\beta}_R(k_{001}))$  แล้วทำการเปรียบเทียบ

-ถ้า  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{AFT01})) > MSE(\hat{\beta}_R(k_{001}))$

จะได้ว่า  $k_{opt} = k_{001}$  และยุติการประมวลผล

-ถ้า  $MSE(\hat{\beta}_R(k_{AFT01})) \leq MSE(\hat{\beta}_R(k_{001}))$

เราจะกำหนด  $k_{001} = k_{AFT01}$

และทำการวิเคราะห์ข้อ ข) ในขั้นที่ 3 จนกว่าจะเข้ากรณีที่

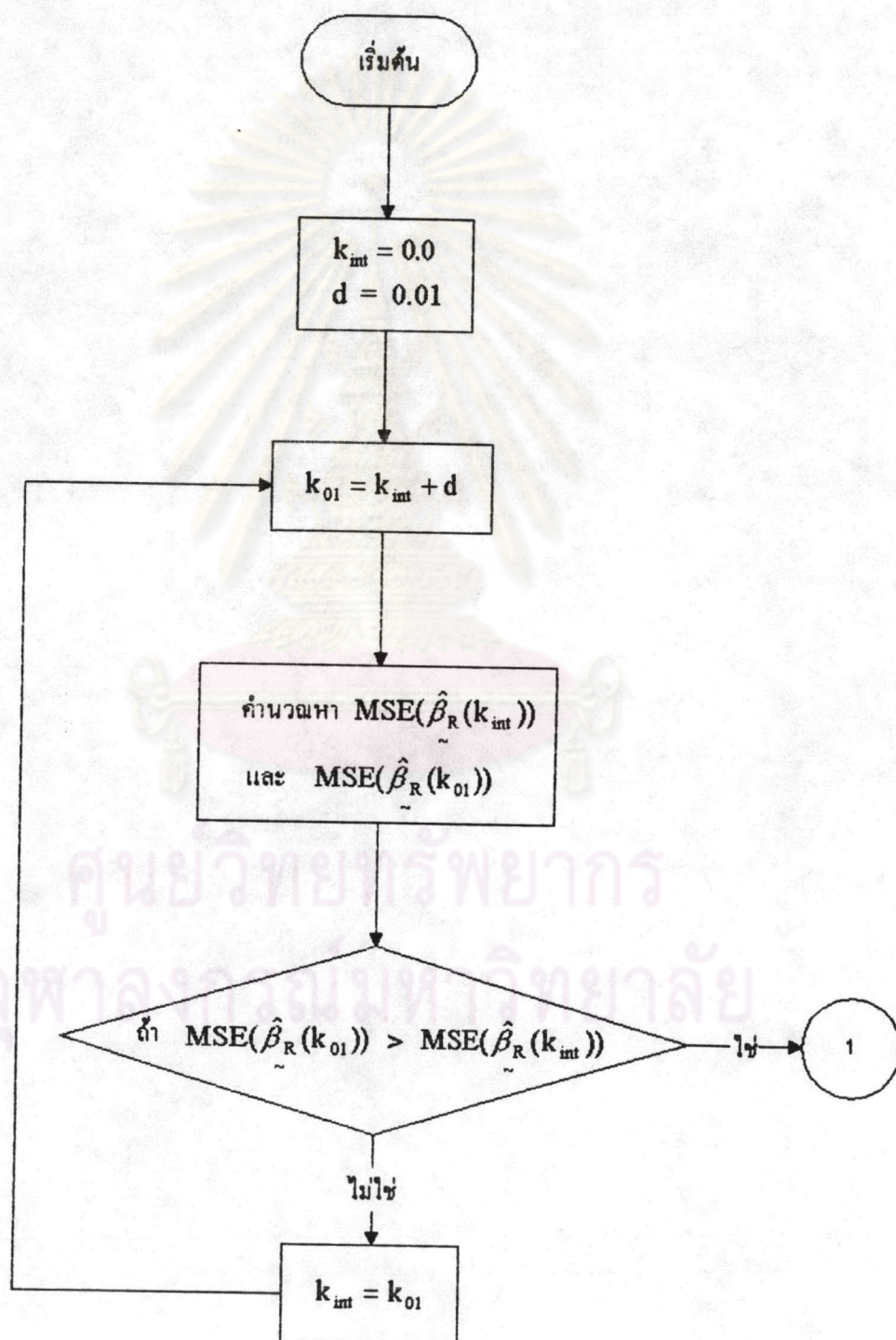
$k_{AFT01} \geq k_{STOP}$  หรือ

$MSE(\hat{\beta}_R(k_{AFT01})) > MSE(\hat{\beta}_R(k_{001}))$

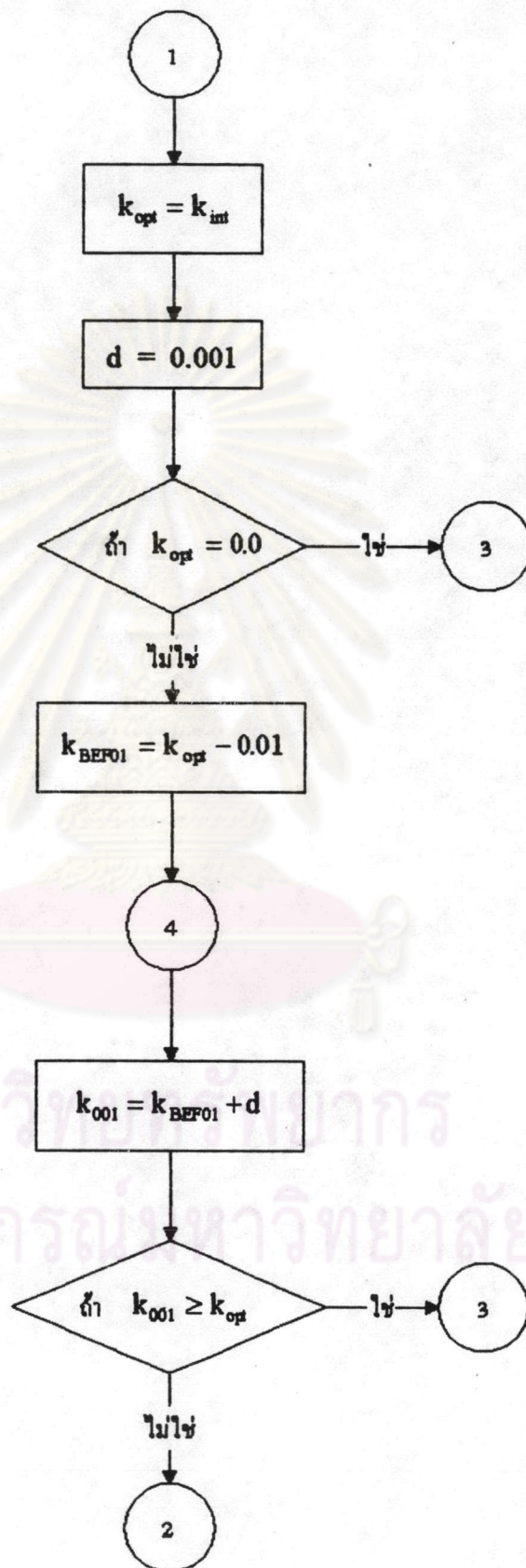
เนื่องจาก ณ จุดที่ค่า  $d = 0.001$  และ  $d = 0.0001$  จะให้ค่า  $MSE(\hat{\beta}_R(k))$  ที่มีค่าใกล้เคียงกัน ดังนั้นผู้วิจัยจึงไม่ทำการขยายช่วงค่า  $d$  จาก  $d = 0.001$  เป็น  $d = 0.0001$  สำหรับขั้นตอนต่างๆ ที่อธิบายมาแล้วสามารถเขียนเป็นผังงานเพื่อให้เห็นลักษณะการทำงานที่ชัดเจนได้ ดังผังงานที่ 1



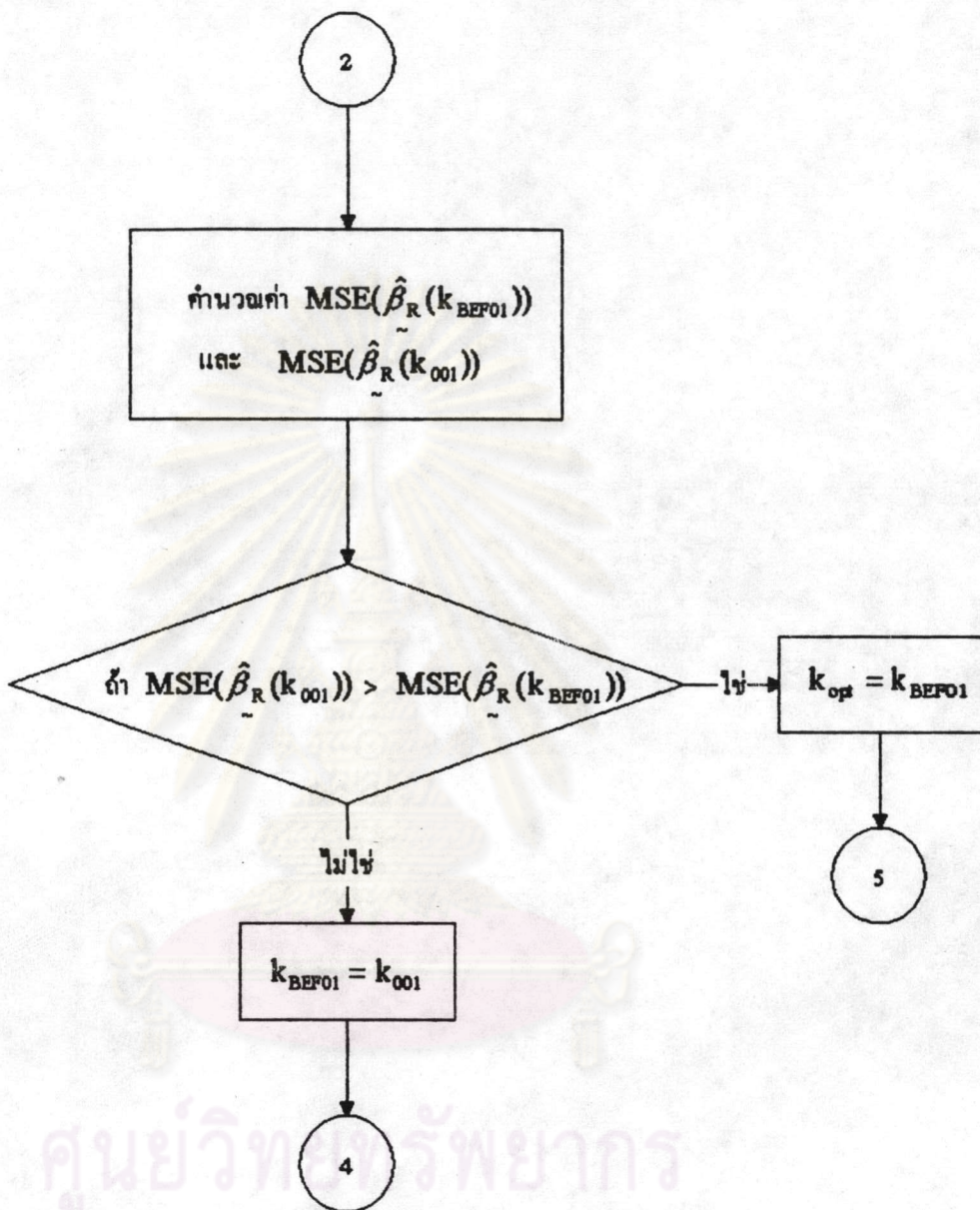
ผังงานที่ 1 แสดงการค้นหาค่า  $k$  โดยใช้วิธีการค้นหาแบบลำดับ (Sequential Search)





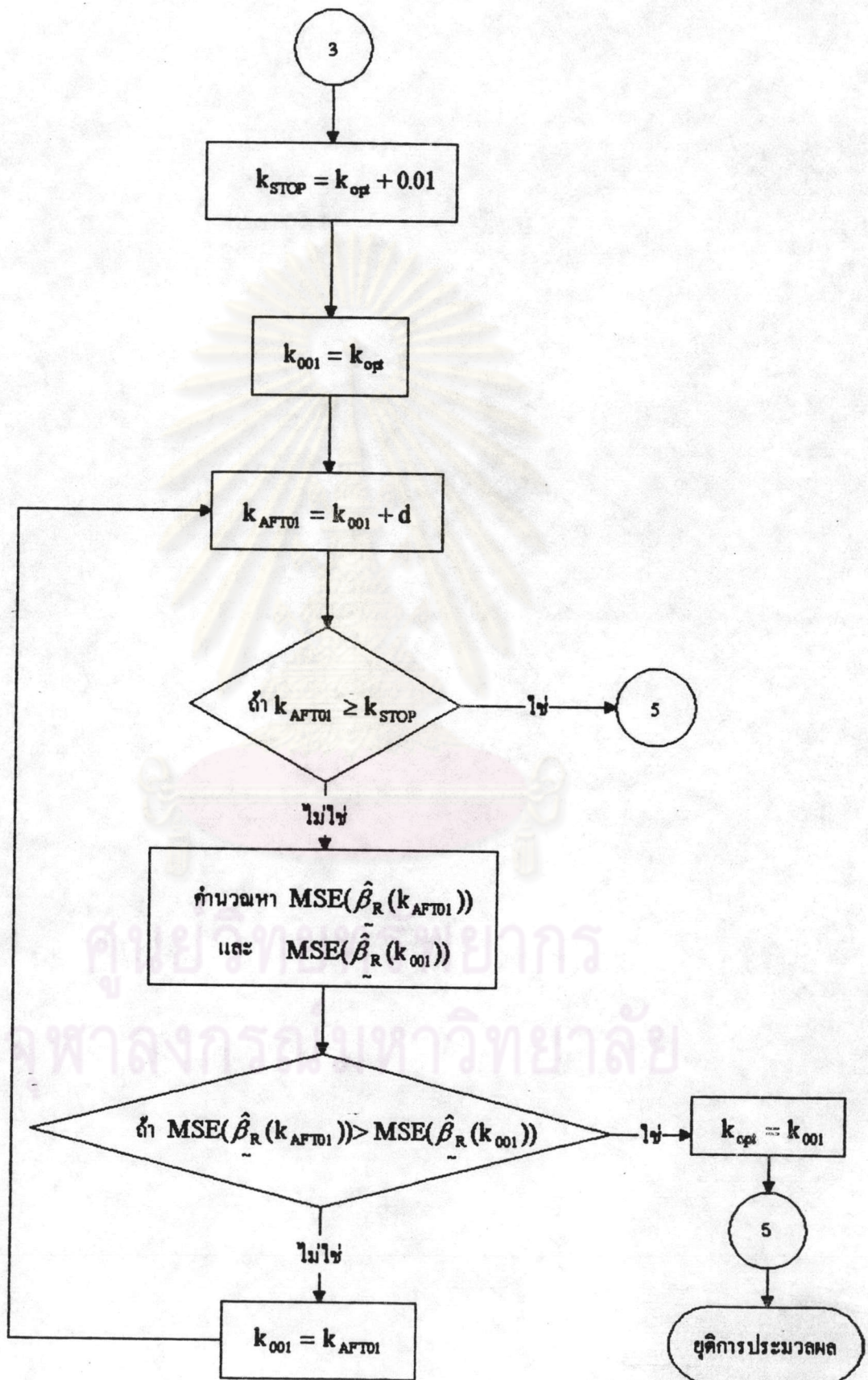






ศูนย์วิทยุวิทยากร  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย







### การประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุโคยวิธี RS

Liu Kejian (1993:343-402) ได้เสนอวิธี RS ในการแก้ปัญหาการเกิดพหุสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรอิสระโดยใช้หลักการของตัวประมาณริคค์ กล่าวคือการบวกค่าคงที่ค่าหนึ่งให้กับสมาชิกในแนวทแยงมุมของเมตริกซ์  $X'X$  เนื่องจากตัวประมาณริคค์มีปัญหาในการประมาณค่าพารามิเตอร์  $k$  ดังนั้นตัวประมาณที่ใช้หลักการของริคค์และสไตน์จึงแก้ปัญหาดังกล่าวโดยการบวกค่าคงที่  $k$  ที่มีค่าเท่ากับหนึ่งให้กับสมาชิกทุกตัวในแนวทแยงมุมของเมตริกซ์  $X'X$  เพราะว่าตัวประมาณสไตน์เป็นตัวประมาณที่หาค่าพารามิเตอร์ง่ายเรจึงนำตัวประมาณดังกล่าวมาบวกกับเทอม  $X'y$  เพราะฉะนั้นตัวประมาณอยู่ในรูปของ  $\hat{\beta}_s = c\hat{\beta}$  เมื่อ  $0 < c < 1$

การประมาณสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุโคยวิธี RS จะได้ตัวประมาณที่อยู่ในรูปของ

$$(2.11) \quad \hat{\beta}_c = (X'X + I)^{-1}(X'y + c\hat{\beta}) \quad , \quad 0 < c < 1$$

เราสามารถเขียน  $\hat{\beta}_c$  ให้อยู่ในรูปฟังก์ชันของ  $\hat{\beta}$  ซึ่งเราจะแทนค่า  $X'y$  ที่ได้จากสมการปกติ  $X'X\hat{\beta} = X'y$  ในสมการ (2.11) จะได้ว่าตัวประมาณดังกล่าวอยู่ในรูปของ

$$\begin{aligned} \hat{\beta}_c &= (X'X + I)^{-1}(X'X\hat{\beta} + c\hat{\beta}) \quad , \quad 0 < c < 1 \\ &= (X'X + I)^{-1}(X'X + cI)\hat{\beta} \\ &= C\hat{\beta} \end{aligned}$$

เมื่อ  $C = (X'X + I)^{-1}(X'X + cI)$  ถ้า  $c = 1$  จะได้  $\hat{\beta}_c = \hat{\beta}$  และ  $\|\hat{\beta}_c\| < \|\hat{\beta}\|$ ,  
 $0 < c < 1$

เมื่อพิจารณาค่าคาดหวังของตัวประมาณที่ใช้หลักการของริคค์และสไตน์จะได้ว่า

$$\begin{aligned} E(\hat{\beta}_c) &= E(C\hat{\beta}) \\ &= CE(\hat{\beta}) \end{aligned}$$



$$\begin{aligned}
 &= C \underline{\beta} \\
 &= (\underline{X}'\underline{X} + I)^{-1}(\underline{X}'\underline{X} + cI) \underline{\beta}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{ความเอนเอียง(bias) ของ } \underline{\hat{\beta}}_c &= [E(\underline{\hat{\beta}}_c) - \underline{\beta}] \\
 &= [C \underline{\beta} - \underline{\beta}]
 \end{aligned}$$

และความเอนเอียงจะมีค่าเข้าใกล้ศูนย์เมื่อค่าของเมทริกซ์ C เข้าใกล้เมทริกซ์เอกลักษณ์การคูณ (Identity Matrix) ดังนั้นตัวประมาณที่ใช้หลักการของริคค์และสไตน์จะเป็นตัวประมาณเอนเอียงที่หดตัว (bias shrinkage estimator)

ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ  $\underline{\hat{\beta}}_c$  จะอยู่ในรูปของ

$$\begin{aligned}
 \text{MSE}(\underline{\hat{\beta}}_c) &= E(\underline{\hat{\beta}}_c - \underline{\beta})^2 \\
 &= \text{trace}\{\text{cov}(\underline{\hat{\beta}}_c)\} + [E(\underline{\hat{\beta}}_c) - \underline{\beta}]^2 \\
 &= \sigma^2 \text{trace}(\underline{X}'\underline{X} + I)^{-1}(\underline{X}'\underline{X} + cI)(\underline{X}'\underline{X})^{-1}(\underline{X}'\underline{X} + cI)(\underline{X}'\underline{X} + I)^{-1} \\
 &\quad + (c-1)^2 \underline{\beta}'(\underline{X}'\underline{X} + I)^{-2} \underline{\beta} \\
 &= \sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{(\lambda_i + c)^2}{\lambda_i(\lambda_i + 1)^2} + (c-1)^2 \underline{\beta}'(\underline{X}'\underline{X} + I)^{-2} \underline{\beta} \\
 &= \sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{(\lambda_i + c)^2}{\lambda_i(\lambda_i + 1)^2} + (c-1)^2 \sum_{i=1}^p \frac{\underline{\beta}_i^2}{(\lambda_i + 1)^2}
 \end{aligned}$$

จากรูปแบบของตัวประมาณที่ใช้หลักการของริคค์และสไตน์พบว่าจะต้องทำการประมาณค่าพารามิเตอร์ c ซึ่งรายละเอียดดังกล่าวอยู่ในหัวข้อที่ 1



### 1. การประมาณค่าพารามิเตอร์ c

ตัวแบบในสมการ (2.1) สามารถเขียนให้อยู่ในรูปแบบใหม่โดยใช้เมตริกซ์เชิงตั้งฉาก (Orthogonal Matrix) ได้ดังนี้

$$(2.12) \quad \underline{y} = \underline{Z}\underline{\alpha} + \underline{\varepsilon}$$

เมื่อ  $\underline{Z} = \underline{X}\underline{Q}$ ,  $\underline{\alpha} = \underline{Q}'\underline{\beta}$  และ  $\underline{Q}'\underline{X}'\underline{X}\underline{Q} = \underline{Z}'\underline{Z} = \underline{\Lambda}$

และ  $\underline{X}$  คือเมตริกซ์ของตัวแปรอิสระขนาด  $n \times p$

$\underline{\beta}$  คือเวกเตอร์ของสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุขนาด  $p \times 1$

$\underline{Q}$  คือเมตริกซ์เชิงตั้งฉากขนาด  $p \times p$  โดยที่แต่ละแนวตั้งของเมตริกซ์คือ เวกเตอร์เจาะจง (eigenvector) ที่สอดคล้องกับค่าเจาะจง (eigenvalue)  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_p$  ตามลำดับ  
 $\underline{Z}$  คือเมตริกซ์ซึ่งแต่ละแนวตั้งของ  $\underline{Z}$  คือ ตัวแปรอิสระชุดใหม่ซึ่งเป็นผลบวกเชิงเส้น (linear combination) ของตัวแปรอิสระ

$\underline{\Lambda}$  คือเมตริกซ์ทแยงมุมขนาด  $p \times p$  โดยที่สมาชิกในแนวทแยงมุมเป็นค่าเจาะจงของเมตริกซ์  $\underline{X}'\underline{X}$

จากสมการ (2.12) เราสามารถใช้วิธี OLS เพื่อประมาณค่า  $\underline{\alpha}$  จะได้ว่า

$$\underline{\hat{\alpha}} = (\underline{Z}'\underline{Z})^{-1}\underline{Z}'\underline{y} = \underline{\Lambda}^{-1}\underline{Z}'\underline{y}$$

เมตริกซ์ความแปรปรวนของ  $\underline{\hat{\alpha}}$  มีค่าเป็น

$$\text{Var}(\underline{\hat{\alpha}}) = \sigma^2(\underline{Z}'\underline{Z})^{-1} = \sigma^2\underline{\Lambda}^{-1}$$

ในทำนองเดียวกันจะได้ว่าตัวประมาณริคค์ คือ

$$\underline{\hat{\alpha}}_R = (\underline{Z}'\underline{Z} + k\underline{I})^{-1}\underline{Z}'\underline{y}$$

และตัวประมาณที่ใช้หลักการของริคค์และสไตน์ คือ



$$\begin{aligned}\hat{\underline{\alpha}}_c &= (\underline{Z}'\underline{Z} + \underline{I})^{-1}(\underline{Z}'\underline{y} + c\underline{\hat{\alpha}}) \\ &= (\underline{\Lambda} + \underline{I})^{-1}(\underline{Z}'\underline{y} + c\underline{\hat{\alpha}})\end{aligned}$$

พิจารณาคุณสมบัติ  $\underline{\alpha} = \underline{Q}'\underline{\beta}$  เราสามารถเขียนสมการได้เป็น  $\underline{\beta} = \underline{Q}\underline{\alpha}$  เนื่องจาก  $\underline{Q}$  เป็นเมทริกซ์เชิงตั้งฉาก ดังนั้น  $\underline{\hat{\beta}}$  จะอยู่ในรูปของสมการข้างล่างนี้

$$(2.13) \quad \underline{\hat{\beta}} = \underline{Q}\underline{\hat{\alpha}}, \quad \underline{\hat{\beta}}_R = \underline{Q}\underline{\hat{\alpha}}_R \quad \text{และ} \quad \underline{\hat{\beta}}_C = \underline{Q}\underline{\hat{\alpha}}_C$$

จากสมการ (2.13) แสดงว่าทุกๆ ค่าของ  $\underline{\hat{\alpha}}$  เราสามารถหาค่า  $\underline{\hat{\beta}}$  ได้ นั่นคือคุณสมบัติของ  $\underline{\hat{\beta}}$  จะสอดคล้องกับ  $\underline{\hat{\alpha}}$  ดังนั้นเมื่อเราศึกษาคุณสมบัติของ  $\underline{\hat{\alpha}}$  ก็จะสามารถทราบถึงคุณสมบัติของ  $\underline{\hat{\beta}}$  ได้เช่นเดียวกัน ในกรณีนี้จึงศึกษาคุณสมบัติของ  $\underline{\hat{\beta}}_C$  โดยอาศัยคุณสมบัติของ  $\underline{\hat{\alpha}}_C$

ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของ  $\underline{\hat{\alpha}}_C$  คือ

$$\text{MSE}(\underline{\hat{\alpha}}_C) = \text{trace}\{\text{cov}(\underline{\hat{\alpha}}_C)\} + (\text{bias})^2$$

$$\text{ซึ่ง } \text{cov}(\underline{\hat{\alpha}}_C) = \sigma^2(\underline{\Lambda} + \underline{I})^{-1}(\underline{\Lambda} + c\underline{I})\underline{\Lambda}^{-1}(\underline{\Lambda} + c\underline{I})(\underline{\Lambda} + \underline{I})^{-1}$$

$$\text{และความเอนเอียงของ } \underline{\hat{\alpha}}_C = E(\underline{\hat{\alpha}}_C) - \underline{\alpha}$$

จะได้ว่า

$$\text{MSE}(\underline{\hat{\alpha}}_C) = \sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{(\lambda_i + c)^2}{\lambda_i(\lambda_i + 1)^2} + (c-1)^2 \sum_{i=1}^p \frac{\alpha_i^2}{(\alpha_i + 1)^2}$$

เราสามารถหาค่าพารามิเตอร์  $c$  โดยการหาอนุพันธ์อันดับที่ 1 ของ  $\text{MSE}(\underline{\hat{\alpha}}_C)$  เทียบกับค่า  $c$  ดังนั้นค่า  $c$  มีค่าเท่ากับ



$$(2.14) \quad c = \frac{\sum_{i=1}^p \frac{\alpha_i^2 - \sigma^2}{(\lambda_i + 1)^2}}{\sum_{i=1}^p \frac{\sigma^2 + \lambda_i \alpha_i^2}{\lambda_i (\lambda_i + 1)^2}}$$

เมื่อแทนค่าตัวประมาณที่ไม่เอนเอียงของ  $\alpha^2$  และ  $\sigma^2$  ซึ่งมีค่าเท่ากับ  $\hat{\alpha}^2 - \left(\frac{\hat{\sigma}^2}{\lambda_i}\right)$  และ  $\hat{\sigma}^2$  ตามลำดับ ลงในสมการ (2.14) จะได้ว่าค่า  $c$  มีค่าเท่ากับ

$$(2.15) \quad \hat{c}_{mm} = 1 - \hat{\sigma}^2 \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \frac{1}{\lambda_i (\lambda_i + 1)}}{\sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i + 1)^2}} \right]$$

จากสมการ (2.15) เราสามารถเขียนเป็นกรณีทั่วๆ ไปได้ คือ

$$(2.16) \quad \hat{c}_{mmh} = 1 - h \hat{\sigma}^2 \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \frac{1}{\lambda_i (\lambda_i + 1)}}{\sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i + 1)^2}} \right] ; h > 0$$

ค่าพารามิเตอร์  $c$  สามารถใช้หลักการของการหาค่าพารามิเตอร์  $k$  ได้ ซึ่ง Liu Kejian (1993:343-402) ได้ทำการศึกษาโดยใช้วิธีการทำซ้ำกับหลักวิธีการของ Hoerl and Kennard, GCV (Generalized Cross Validation) และวิธีที่ใช้เกณฑ์  $C_L$  ( $C_L$ -Criterion) ซึ่งผลสรุปที่ได้ คือ วิธีการทำซ้ำของ Hoerl and Kennard จะให้ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองของสัมประสิทธิ์การถดถอยที่มีค่าต่ำสุด ดังนั้นในการวิจัยครั้งนี้จะใช้ค่า  $c$  ที่ได้จากการทำซ้ำของ Hoerl and Kennard ซึ่งมีขั้นตอนการทำซ้ำคือ

$$\text{ขั้นที่ 1} \quad \hat{\alpha} \quad c_0 = 1 - \hat{\sigma}^2 \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \frac{1}{\lambda_i (\lambda_i + 1)}}{\sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i + 1)^2}} \right]$$



$$\text{ขั้นที่ 2} \quad \hat{\alpha}_c(c_0) \quad c_1 = 1 - \sigma^2 \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \frac{1}{\lambda_i(\lambda_i+1)}}{\sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_{-G_i}^2(c_0)}{(\lambda_i+1)^2}} \right]$$

$$\text{ขั้นที่ 3} \quad \hat{\alpha}_c(c_1) \quad c_2 = 1 - \sigma^2 \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \frac{1}{\lambda_i(\lambda_i+1)}}{\sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_{-G_i}^2(c_1)}{(\lambda_i+1)^2}} \right]$$

ผู้วิจัยจะยุติการทำซ้ำถ้า  $\frac{(c_j - c_{j+1})}{c_j} \leq 20 T^{-13}$  ซึ่ง  $T = \frac{\text{trace}(X'X)^{-1}}{p}$

## 2. คุณสมบัติทางสถิติของตัวประมาณที่ใช้หลักการของริดจ์และสไคน์

การศึกษาคุณสมบัติของตัวประมาณที่ใช้หลักการของริดจ์และสไคน์มีทฤษฎีต่างๆ ที่เกี่ยวข้องดังนี้

**ทฤษฎีที่ 2.1** ถ้า  $0 < c < 1$  จะได้ว่า  $MSE(\hat{\beta}_c) < MSE(\hat{\beta})$

**พิสูจน์** จากคุณสมบัติในสมการ (2.13) ถ้าเราสามารถพิสูจน์ได้ว่า  $MSE(\hat{\alpha}_c) < MSE(\hat{\alpha})$

ก็จะสามารถสรุปได้ว่า  $MSE(\hat{\beta}_c) < MSE(\hat{\beta})$

$$\text{จาก } \text{cov}(\hat{\alpha}_c) = \sigma^2 (\Lambda + D)^{-1} (\Lambda + cI) \Lambda^{-1} (\Lambda + cI) (\Lambda + D)^{-1}$$

$$\text{และ } E(\hat{\alpha}_c) = (\Lambda + D)^{-1} (\Lambda + cI) \alpha$$

$$MSE(\hat{\alpha}_c) = \text{trace}\{\text{cov}(\hat{\alpha}_c)\} + \left\| E(\hat{\alpha}_c) - \alpha \right\|^2$$



$$\begin{aligned}
 &= \sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{(\lambda_i + c)^2}{\lambda_i (\lambda_i + 1)^2} + (c-1)^2 \sum_{i=1}^p \frac{\alpha_i^2}{(\alpha_i + 1)^2} \\
 &= g(c)
 \end{aligned}$$

อนุพันธ์อันดับที่ 1 ของ  $g(c)$  คือ

$$(2.17) \quad g'(c) = 2\sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{(\lambda_i + c)}{\lambda_i (\lambda_i + 1)^2} + 2(c-1)^2 \sum_{i=1}^p \frac{\alpha_i^2}{(\alpha_i + 1)^2}$$

เมื่อ  $c = 1$  ตัวประมาณที่ใช้หลักการของริคซ์และสไตน์ก็คือ  $\hat{\alpha}$  ซึ่งจะได้ว่า

$$(2.18) \quad g'(1) = 2\sigma^2 \sum_{i=1}^p \frac{1}{\lambda_i (\lambda_i + 1)} > 0$$

จากสมการ (2.17) และ (2.18) จะเห็นได้ว่าเมื่อ  $0 < c < 1$  อัตราการเพิ่มขึ้นของ  $MSE(\hat{\alpha}_c)$  เมื่อเทียบกับ  $c$  จะมีค่าน้อยกว่าอัตราการเพิ่มขึ้นของ  $MSE(\hat{\alpha})$  เมื่อเทียบกับ  $c$  แสดงว่าถ้า  $0 < c < 1$  จะทำให้  $g(c) < g(1)$  นั่นก็คือ ทำให้  $MSE(\hat{\alpha}_c) < MSE(\hat{\alpha})$  ทำให้สรุปได้ว่า ถ้า  $0 < c < 1$  จะได้ว่า  $MSE(\hat{\beta}_c) < MSE(\hat{\beta})$

พิจารณาสมการ (2.16) เราพบว่าค่าการประมาณค่า  $c$  จะต้องมีการประมาณค่า  $h$  ขึ้นมาก่อน ซึ่งค่า  $h$  จะต้องอยู่ในขอบเขตที่กำหนดจึงจะทำให้ค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองจากวิธี RS มีค่าน้อยกว่าค่าเฉลี่ยความคลาดเคลื่อนกำลังสองจากวิธี OLS ซึ่งมีทฤษฎีที่เกี่ยวข้องดังนี้

ทฤษฎีที่ 2.2 สมมติว่า  $\underline{\varepsilon} \sim N(0, \sigma^2 I)$  ค่า  $h$  ที่เหมาะสมคือ

$$0 < h < \frac{2(n-p)}{n-p+2} \left[ 1 - \frac{2}{\sum_{i=1}^p \frac{\lambda_p (\lambda_p + 1)}{\lambda_i (\lambda_i + 1)}} \right] \quad \text{สำหรับทุกค่าของ } \underline{\beta}_i \text{ และ } \sigma^2 \text{ จะทำให้ได้ว่า}$$



$$\text{MSE}(\hat{\beta}_c(\hat{c}_{mmh})) < \text{MSE}(\hat{\beta})$$

พิสูจน์ เราเพียงพิสูจน์ว่า  $\text{MSE}(\hat{\alpha}_c(\hat{c}_{mmh})) < \text{MSE}(\hat{\alpha})$

$$\text{ให้ } \hat{\alpha}_c(\hat{c}_{mmh}) = \tilde{\alpha} = (\Lambda + 1)^{-1} (\Lambda + \hat{c}_{mmh} \mathbf{I}) \hat{\alpha}$$

$$\text{ดังนั้น } \tilde{\alpha}_i = \frac{\lambda_i + \hat{c}_{mmh}}{\lambda_i + 1} \hat{\alpha}_i, \quad i = 1, 2, \dots, p$$

$$\begin{aligned} \text{และ } E(\tilde{\alpha}_i - \alpha_i)^2 &= E\left(\hat{\alpha}_i - \alpha_i + \frac{\hat{c}_{mmh} - 1}{\lambda_i + 1} \hat{\alpha}_i\right)^2 \\ &= E(\tilde{\alpha}_i - \alpha_i)^2 + \frac{2}{\lambda_i + 1} E(\hat{c}_{mmh} - 1) \hat{\alpha}_i (\hat{\alpha}_i - \alpha_i) \\ &\quad + \frac{1}{(\lambda_i + 1)^2} E(\hat{c}_{mmh} - 1)^2 \hat{\alpha}_i^2 \end{aligned}$$

$$\text{จะได้ว่า } E(\hat{c}_{mmh} - 1) \hat{\alpha}_i (\hat{\alpha}_i - \alpha_i)$$

$$= -h E \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \hat{\sigma}^2}{\lambda_i (\lambda_i + 1)} \bigg/ \frac{\sum_{i=1}^p \hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i + 1)^2} \right] \hat{\alpha}_i (\hat{\alpha}_i - \alpha_i)$$

เนื่องจาก  $\hat{\alpha}_i \sim N(\alpha_i, \frac{\sigma^2}{\lambda_i})$  จะได้ว่า

$$E \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \hat{\sigma}^2}{\lambda_i (\lambda_i + 1)} \bigg/ \frac{\sum_{i=1}^p \hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i + 1)^2} \right] \hat{\alpha}_i (\hat{\alpha}_i - \alpha_i)$$

$$= \frac{\sigma^2}{\lambda} E \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \hat{\sigma}^2}{\lambda_i (\lambda_i + 1)} \bigg/ \frac{\sum_{i=1}^p \hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i + 1)^2} \right] -$$



$$\left[ \frac{2\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i+1)^2} \sum_{i=1}^p \frac{\hat{\sigma}^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} \bigg/ \left[ \sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i+1)^2} \right]^2 \right]$$

และ  $E(\tilde{\alpha}_i - \alpha_i)^2$

$$= E(\hat{\alpha}_i - \alpha_i)^2 - \frac{2h\sigma^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} E \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \frac{\hat{\sigma}^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} \bigg/ \sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i+1)^2} \right]$$

$$- \left[ \frac{2\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i+1)^2} \sum_{i=1}^p \frac{\hat{\sigma}^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} \bigg/ \left[ \sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i+1)^2} \right]^2 \right]$$

$$+ \frac{h^2}{(\lambda_i+1)^2} E \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \frac{\hat{\sigma}^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} \bigg/ \sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i+1)^2} \right]^2 \hat{\alpha}_i^2$$

ดังนั้น  $MSE(\tilde{\alpha}) - MSE(\hat{\alpha})$

$$= E \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \frac{\hat{\sigma}^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} \bigg/ \sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i+1)^2} \right] \left[ \sum_{i=1}^p \frac{-2\sigma^2 h}{\lambda_i(\lambda_i+1)} + \right.$$

$$\left. \left[ 4\sigma^2 h \sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} \bigg/ \sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i+1)^2} \right] + \sum_{i=1}^p \frac{h^2 \hat{\sigma}^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} \right]$$

$$= E \left[ \frac{\sum_{i=1}^p \frac{h\hat{\sigma}^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} \bigg/ \sum_{i=1}^p \frac{\hat{\alpha}_i^2}{(\lambda_i+1)^2} \right] \left[ \sum_{i=1}^p \frac{-2\sigma^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} + \right.$$

$$\left. \left[ \frac{4\sigma^2}{\lambda_p(\lambda_p+1)} + h \sum_{i=1}^p \frac{\sigma^2}{\lambda_i(\lambda_i+1)} \right] \right]$$

เนื่องจาก  $\underline{\hat{\alpha}}$  และ  $\hat{\sigma}^2$  เป็นอิสระซึ่งกันและกัน และค่าคาดหวังของ  $\hat{\sigma}^2$ ,  $\hat{\sigma}^4$  มีค่าเท่ากับ  $E(\hat{\sigma}^2) = \sigma^2$ ,  $E(\hat{\sigma}^4) = \frac{n-p+2}{n-p} \sigma^4$  ตามลำดับ

จะได้ว่า  $MSE(\underline{\hat{\alpha}}) - MSE(\underline{\hat{\alpha}})$

$$= E \left[ \frac{\sum_{i=1}^p h}{\sum_{i=1}^p \lambda_i(\lambda_i+1)} \cdot \frac{\sum_{i=1}^p \hat{\alpha}_i^2}{\sum_{i=1}^p (\lambda_i+1)^2} \right] \left[ \sum_{i=1}^p \frac{-2\sigma^4}{\lambda_i(\lambda_i+1)} + \frac{4\sigma^4}{\lambda_p(\lambda_p+1)} + h \sum_{i=1}^p \frac{n-p+2}{n-p} \frac{\sigma^4}{\lambda_i(\lambda_i+1)} \right]$$

$$\text{ดังนั้นเมื่อ } 0 < h < \frac{2(n-p)}{n-p+2} \left[ 1 - \frac{2}{\sum_{i=1}^p \frac{\lambda_p(\lambda_p+1)}{\lambda_i(\lambda_i+1)}} \right]$$

จะได้ว่า  $MSE(\underline{\hat{\alpha}}) < MSE(\underline{\hat{\alpha}})$

นั่นก็คือ  $MSE(\underline{\hat{\beta}}_C(\hat{c}_{mmh})) < MSE(\underline{\hat{\beta}})$

บทแทรก 2.2.1 เมื่อ  $\frac{2(n-p)}{n-p+2} \left[ 1 - \frac{2}{\sum_{i=1}^p \frac{\lambda_p(\lambda_p+1)}{\lambda_i(\lambda_i+1)}} \right] > 1$  สำหรับทุกค่า  $\underline{\beta}$  และ  $\sigma^2$

จะได้ว่า  $MSE(\underline{\hat{\beta}}_C(\hat{c}_{mmh})) < MSE(\underline{\hat{\beta}})$



### การแปลงข้อมูลด้วยการแปลงที่อยู่ในรูปยกกำลัง (Power Transformation)

การแปลงข้อมูลด้วยการแปลงที่อยู่ในรูปยกกำลัง (Power Transformation) ได้รวมการแปลงซึ่งใช้ลอการิทึมในวงศ์ (family) ของการแปลง ซึ่งการแปลงข้อมูลอาจจะทำให้ข้อสมมติของความเป็นปกติใช้ได้สำหรับกรณีข้อมูลที่ศึกษาการแจกแจงของค่าคลาดเคลื่อนเป็นแบบเบ้

Box และ Cox (ค.ศ 1962 : 211-243) ได้พิจารณาการแปลงในตัวแปรตามและสามารถทำในตัวแปรอิสระด้วย การแปลงของเขายู่ในรูปของ

$$y_i^{(\lambda)} = \begin{cases} \frac{y_i^\lambda - 1}{\lambda} & ; \lambda \neq 0 \\ \log_e y_i & ; \lambda = 0 \end{cases}$$

ซึ่งเป็นข้อดีของการแปลง เมื่อเปรียบเทียบการแปลงอย่างง่าย  $y_i^\lambda$  ซึ่งจะต่อเนื่องใน  $\lambda = 0$

ดังนั้น  $L_{\lambda \rightarrow 0} \frac{y_i^\lambda - 1}{\lambda} = \log_e y_i$

Box และ Cox พิจารณาคำแบบของการถดถอย

$$\underline{y}^{(\lambda)} = \underline{X}\underline{\beta} + \underline{\varepsilon}$$

เมื่อ  $\varepsilon_i \sim I_n(0, \sigma^2)$  ดังนั้น ฟังก์ชันความหนาแน่นร่วมของค่าสังเกต  $y_1, y_2, y_3, \dots, y_n$  เป็น

$$\left(\frac{1}{2\pi\sigma^2}\right)^{\frac{n}{2}} \exp\left[-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (y_i^{(\lambda)} - \underline{x}'\underline{\beta})^2\right] * J$$

โดยที่ J เป็นจาโคเบียนของการแปลงจากตัวแปร  $y_i$  เป็น  $y_i^{(\lambda)}$  ดังนั้น

$$J = \prod_{i=1}^n \left| \frac{dy_i^{(\lambda)}}{dy_i} \right| = \prod_{i=1}^n y_i^{\lambda-1}$$

จะได้ว่า ฟังก์ชัน log-likelihood อยู่ในรูปของ

$$\text{Log}_e L = \frac{n}{2} \log_e 2\pi - \frac{n}{2} \log_e \sigma^2 - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n \left[ y_i^{(\lambda)} - x_i' \beta \right]^2 + (\lambda-1) \sum_{i=1}^n \log_e y_i$$

ถ้าเราหารแต่ละ  $y_i$  ด้วย geometric mean ของ  $y$  แล้ว เราจะได้  $\sum_{i=1}^n \log_e y_i = 0$  ซึ่งทำให้เทอมสุดท้ายหายไป และค่าที่มากที่สุดของ  $L$  เท่ากับ  $\frac{n}{2} \log_e \hat{\sigma}_{e/\lambda}^2$  เมื่อ  $\hat{\sigma}_{e/\lambda}^2$  เป็นผลรวมกำลังสองของค่าคลาดเคลื่อนจากการถดถอยของ  $y^{(\lambda)}$  บน  $x_i$  ดังนั้นขั้นตอนต่างๆ มีดังนี้

1. หารค่าแต่ละ  $y$  ด้วยค่ากลางเรขาคณิต  $y$
2. สำหรับค่าของ  $\lambda$  ทำการถดถอย  $y^{(\lambda)}$  บน  $x_i$  และคำนวณผลรวมกำลังสองของค่าความคลาดเคลื่อน  $\hat{\sigma}_{e/\lambda}^2$
3. เลือกค่า  $\lambda$  สำหรับ  $\hat{\sigma}_{e/\lambda}^2$  ที่น้อยที่สุด จะได้ว่า  $\hat{\lambda}$  เป็น maximum likelihood ของ  $\lambda$

ศูนย์วิทยพัชกร  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย