

การคำนวณ 2-D IDCT โดยใช้วงจรคำนวณแบบโครงสร้างผีเสื้อ

ในบทนี้จะกล่าวถึงการออกแบบวงจรคำนวณ 2-D IDCT โดยใช้วงจรคำนวณแบบโครงสร้างผีเสื้อ หรือ Butterfly Structure ของสมการ 1-D IDCT 2 ขั้นตอนด้วยกัน มีการอธิบายแผนภาพบล็อกของวงจรและอธิบายการทำงานของวงจรโดยการยกตัวอย่างข้อมูล

5.1 การออกแบบวงจร 2-D IDCT

การออกแบบ 2-D IDCT โดยใช้วงจรคำนวณแบบโครงสร้างผีเสื้อนั้นใช้โครงสร้างการคำนวณเช่นเดียวกับการใช้ MAC (Multiply Accumulator) โดยการแตกสมการ 2-D IDCT ออกเป็นการคำนวณ 1-D IDCT แต่ละหลักก่อน แล้วจึงนำผลลัพธ์ไปคำนวณในแต่ละแถวต่อไป ซึ่งจากสมการ (7) ในบทที่ 3

$$[s(x, y)] = [C(x, u)] [S(u, v)] [C(y, v)]^T \dots\dots\dots (1)$$

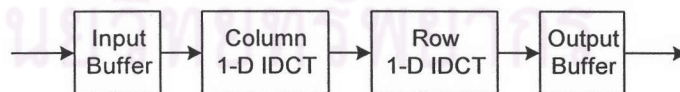
ทำการคำนวณในแต่ละหลักก่อน

$$[A(x, v)] = [C(x, u)] [S(u, v)] \dots\dots\dots (2)$$

นำผลลัพธ์ที่ได้ คือ $[A(x, v)]$ ไปคำนวณอีกครั้งหนึ่ง ในแต่ละแถว

$$[s(x, y)] = [A(x, v)] [C(y, v)]^T \dots\dots\dots (3)$$

ซึ่งขั้นตอนการทำงานเป็นไปตามผังงาน



รูปที่ 5.1 ผังงานของ 2-D IDCT

แต่แทนที่จะใช้ MAC ในการคำนวณผลคูณของเมตริกซ์ เราใช้คุณสมบัติสมมาตรของวงกลมในการแก้สมการ 1-D IDCT ดังสมการ (2) ในบทที่ 3

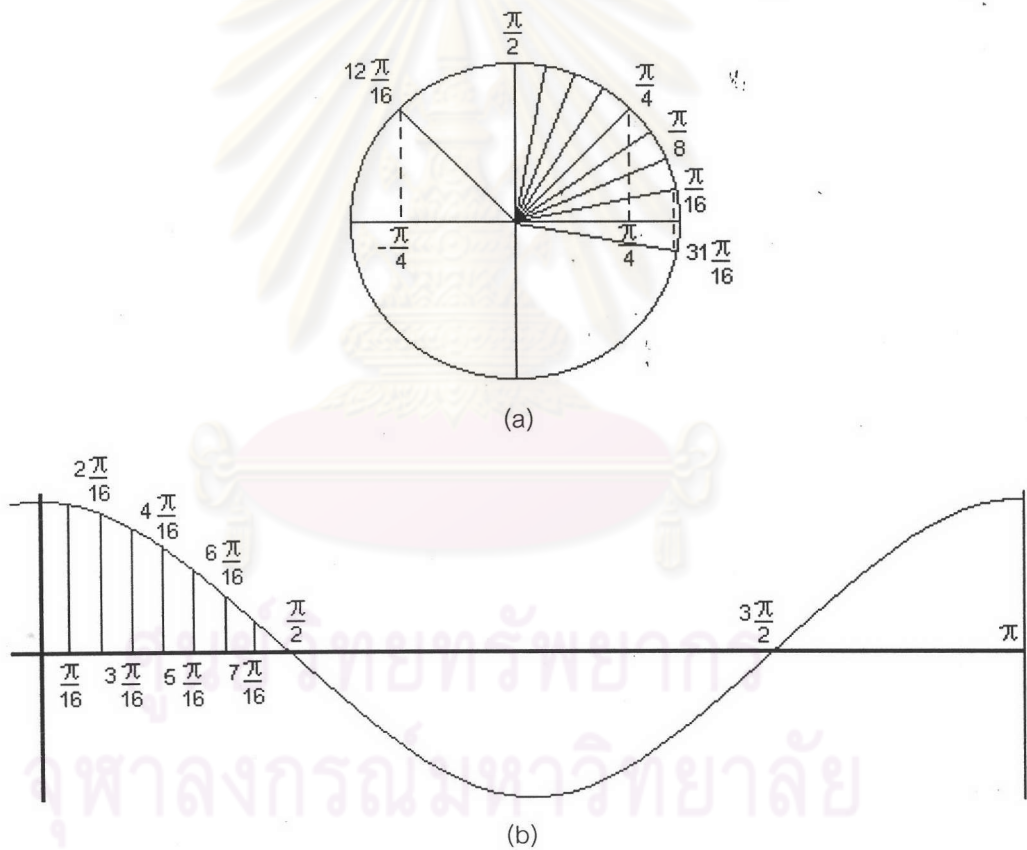
$$s(x) = \sum_{u=0}^7 \frac{C(u)}{2} S(u) \cos \left(\frac{(2x+1)u\pi}{16} \right) \dots\dots\dots (4)$$

โดยกำหนดให้

$$C(u) = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \text{สำหรับ } u = 0$$

$$C(u) = 1 \quad \text{สำหรับ } u > 0$$

ค่าโคไซน์ที่นำมาคูณนั้นมีค่าตั้งแต่ $\cos \frac{\pi}{16}$ ถึง $\cos \frac{105\pi}{16}$ ซึ่งจะมีมุมอยู่หลายมุมที่มีค่าโคไซน์เท่ากัน ดังรูปวงกลมหนึ่งหน่วยที่แสดงในรูปที่ 5.2 (a) และ กราฟของฟังก์ชันโคไซน์ที่แสดงในรูป 5.2 (b) ถ้าเราแบ่งวงกลมออกเป็นสี่ส่วน ค่าโคไซน์จะมีค่าแตกต่างกันเฉพาะหนึ่งในสี่ของวงกลมหรือตั้งแต่มุม 0 ถึง $\frac{\pi}{2}$ เท่านั้น จะเห็นว่า $\cos \frac{\pi}{16}$ ค่าเท่ากับ $\cos \frac{31\pi}{16}$ (ค่าของโคไซน์วัดที่แกนนอน) และ $\cos \frac{12\pi}{16}$ เท่ากับ $\cos \frac{\pi}{4}$ แต่เป็นค่าลบ เราจึงสามารถแทน $\cos \frac{31\pi}{16}$ ด้วย $\cos \frac{\pi}{16}$ และใช้ $-\cos \frac{4\pi}{16}$ แทน $\cos \frac{12\pi}{16}$ เป็นต้น



รูปที่ 5.2 ค่าของโคไซน์ที่มุมต่างๆ

เมื่อเราเขียนสมการ (2) ใหม่โดยแตกออกเป็น 8 สมการย่อยดังนี้ (หมายเหตุ $C_k = \cos\left(\frac{k\pi}{16}\right)$)

$$s(0) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} S(0) + C_1 S(1) + C_2 S(2) + C_3 S(3) + C_4 S(4) + C_5 S(5) + C_6 S(6) + C_7 S(7) \right) \dots\dots\dots (5)$$

$$s(1) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} S(0) + C_3 S(1) + C_6 S(2) - C_7 S(3) - C_4 S(4) - C_1 S(5) - C_2 S(6) - C_5 S(7) \right) \dots\dots\dots (6)$$

$$s(2) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} S(0) + C_5 S(1) - C_6 S(2) - C_1 S(3) - C_4 S(4) + C_7 S(5) + C_2 S(6) + C_3 S(7) \right) \dots\dots\dots (7)$$

$$s(3) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} S(0) + C_7 S(1) - C_2 S(2) - C_5 S(3) + C_4 S(4) + C_3 S(5) - C_6 S(6) - C_1 S(7) \right) \dots\dots\dots (8)$$

$$s(4) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} S(0) - C_7 S(1) - C_2 S(2) + C_5 S(3) + C_4 S(4) - C_3 S(5) - C_6 S(6) + C_1 S(7) \right) \dots\dots\dots (9)$$

$$s(5) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} S(0) - C_5 S(1) - C_6 S(2) + C_1 S(3) - C_4 S(4) - C_7 S(5) + C_2 S(6) - C_3 S(7) \right) \dots\dots\dots (10)$$

$$s(6) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} S(0) - C_3 S(1) + C_6 S(2) + C_7 S(3) - C_4 S(4) + C_1 S(5) - C_2 S(6) + C_5 S(7) \right) \dots\dots\dots (11)$$

$$s(7) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} S(0) - C_1 S(1) + C_2 S(2) - C_3 S(3) + C_4 S(4) - C_5 S(5) + C_6 S(6) - C_7 S(7) \right) \dots\dots\dots (12)$$

เมื่อพิจารณาสมการ (5) ถึงสมการ (12) จะสังเกตได้ว่าการคูณกันที่ซ้ำกันหลายคู่ในสมการ ยกตัวอย่างเช่น $C_4 S(4)$ จะปรากฏอยู่ในทุกสมการ หรือ $C_6 S(6)$ อยู่ในสมการ (5) สมการ (8) สมการ (9) และสมการ (12) นอกจากนี้แล้วยังมีอีกหลายคู่ที่ไม่ได้กล่าวถึง ถ้าเราสามารถดึงผลคูณร่วมเหล่านี้ออกมาทำการคำนวณเพียงครั้งเดียว แล้วเอาเฉพาะผลลัพธ์ไปใช้เราก็สามารถประหยัดเวลา และประหยัดวงจรคำนวณผลคูณได้จากสมการ (5) ถึง สมการ (12) สามารถจัดรูปสมการใหม่และแทนค่า $\frac{1}{\sqrt{2}}$ ในสมการด้วย $\cos \frac{4\pi}{16}$ ได้ดังนี้

$$2s(0) = (C_4 S(0) + C_4 S(4)) + (C_2 S(2) + C_6 S(6)) + [(C_1 S(1) + C_7 S(7)) + (C_3 S(3) + C_5 S(5))] \dots\dots\dots (13)$$

$$2s(1) = (C_4 S(0) - C_4 S(4)) + (C_5 S(2) - C_2 S(6)) + [(C_3 S(1) - C_5 S(7)) - (C_1 S(3) + C_7 S(5))] \dots\dots\dots (14)$$

$$2s(2) = (C_4 S(0) - C_4 S(4)) - (C_5 S(2) - C_2 S(6)) + [(C_5 S(1) + C_3 S(7)) - (C_1 S(3) - C_7 S(5))] \dots\dots\dots (15)$$

$$2s(3) = (C_4 S(0) + C_4 S(4)) - (C_2 S(2) + C_6 S(6)) + [(C_7 S(1) - C_1 S(7)) + (C_5 S(3) - C_3 S(5))] \dots\dots\dots (16)$$

$$2s(4) = (C_4 S(0) + C_4 S(4)) - (C_2 S(2) + C_6 S(6)) - [(C_7 S(1) - C_1 S(7)) + (C_5 S(3) - C_3 S(5))] \dots\dots\dots (17)$$

$$2s(5) = (C_4 S(0) - C_4 S(4)) - (C_5 S(2) - C_2 S(6)) - [(C_5 S(1) + C_3 S(7)) - (C_1 S(3) - C_7 S(5))] \dots\dots\dots (18)$$

$$2s(6) = (C_4 S(0) - C_4 S(4)) + (C_5 S(2) - C_2 S(6)) - [(C_3 S(1) - C_5 S(7)) - (C_1 S(3) + C_7 S(5))] \dots\dots\dots (19)$$

$$2s(7) = (C_4 S(0) + C_4 S(4)) + (C_2 S(2) + C_6 S(6)) - [(C_1 S(1) + C_7 S(7)) + (C_3 S(3) + C_5 S(5))] \dots\dots\dots (20)$$

เมื่อพิจารณาดูจากสมการ (13) ถึง สมการ (20) จะเห็นได้ว่าสมการทั้ง 8 มีการจัดกลุ่มอย่างเป็นระบบ ถ้าแบ่งสมการออกเป็น 2 ซีกเท่าๆ กันคือแต่ละซีกจะมีการคูณกัน 4 คู่ ในซีกซ้ายนั้นจะมีการคูณกันน้อยกว่าเช่น $S(0)$ และ $S(4)$ จะคูณกับ C_4 เท่านั้น $S(2)$ และ $S(6)$ จะคูณกับ C_2 หรือ C_6 เท่านั้น แต่ในซีกขวาทุกๆ ค่าจะต้องคูณกับสัมประสิทธิ์โคไซน์ถึง 4 ค่าด้วยกัน เราจึงพยายามหาความสัมพันธ์ของ C_1 C_3 C_5 และ C_7

เป็นที่ทราบกันดีว่า $\cos \frac{4\pi}{16} = \frac{\sqrt{2}}{2}$ และจากสูตร

$$\cos \frac{A}{2} = \sqrt{\frac{1 + \cos A}{2}} \dots\dots\dots (21)$$

$$\sin \frac{A}{2} = \sqrt{\frac{1 - \cos A}{2}} \dots\dots\dots (22)$$

เราสามารถหาค่าของ $\cos \frac{2\pi}{16}$ และค่าของ $\cos \frac{\pi}{16}$ จากสมการ (21) และ สมการ (22) ได้ดังนี้

$$\cos \frac{2\pi}{16} = \sqrt{\frac{1 + \frac{\sqrt{2}}{2}}{2}} = \frac{\sqrt{2 + \sqrt{2}}}{2}$$

$$\cos \frac{\pi}{16} = \sqrt{\frac{1 + \frac{\sqrt{2 + \sqrt{2}}}{2}}{2}} = \frac{\sqrt{2 + \sqrt{2 + \sqrt{2}}}}{2}$$

$$\sin \frac{2\pi}{16} = \sqrt{\frac{1 - \frac{\sqrt{2}}{2}}{2}} = \frac{\sqrt{2 - \sqrt{2}}}{2}$$

$$\sin \frac{\pi}{16} = \sqrt{\frac{1 - \frac{\sqrt{2 + \sqrt{2}}}{2}}{2}} = \frac{\sqrt{2 - \sqrt{2 + \sqrt{2}}}}{2}$$

ซึ่ง $\sin \frac{2\pi}{16} = \cos \frac{6\pi}{16}$ และ $\sin \frac{\pi}{16} = \cos \frac{7\pi}{16}$ นั้นเอง

และจากสูตรฟังก์ชันของมุมบวกกันและลบกัน

$$\cos (A+B) = \cos A \cos B - \sin A \sin B \dots\dots\dots (23)$$

$$\cos (A-B) = \cos A \cos B + \sin A \sin B \dots\dots\dots (24)$$

ดังนั้นเราได้ว่า

$$\begin{aligned} \cos \frac{3\pi}{16} &= \cos \left(\frac{4\pi}{16} - \frac{\pi}{16} \right) \\ &= \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{\sqrt{2 + \sqrt{2 + \sqrt{2}}}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{\sqrt{2 - \sqrt{2 + \sqrt{2}}}}{2} \\ &= \frac{\sqrt{4 + 2\sqrt{2 + \sqrt{2}} + \sqrt{4 - 2\sqrt{2 + \sqrt{2}}}}}{4} \\ &= \frac{\sqrt{2 + \sqrt{2 - \sqrt{2}}}}{2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \cos \frac{5\pi}{16} &= \cos \left(\frac{4\pi}{16} + \frac{\pi}{16} \right) \\
 &= \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{\sqrt{2 + \sqrt{2 + \sqrt{2}}}}{2} - \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{\sqrt{2 - \sqrt{2 + \sqrt{2}}}}{2} \\
 &= \frac{\sqrt{4 + 2\sqrt{2 + \sqrt{2}} - \sqrt{4 - 2\sqrt{2 + \sqrt{2}}}}}{4} \\
 &= \frac{\sqrt{2 - \sqrt{2 - \sqrt{2}}}}{2}
 \end{aligned}$$

สรุปค่าของโคไซน์ที่มุมต่างๆ และความสัมพันธ์ที่ได้

$$\cos \frac{\pi}{16} = \frac{\sqrt{2 + \sqrt{2 + \sqrt{2}}}}{2} = \frac{C_3 + C_5}{\sqrt{2}}$$

$$\cos \frac{3\pi}{16} = \frac{\sqrt{2 + \sqrt{2 - \sqrt{2}}}}{2} = \frac{C_1 + C_7}{\sqrt{2}}$$

$$\cos \frac{5\pi}{16} = \frac{\sqrt{2 - \sqrt{2 - \sqrt{2}}}}{2} = \frac{C_1 - C_7}{\sqrt{2}}$$

$$\cos \frac{7\pi}{16} = \frac{\sqrt{2 - \sqrt{2 + \sqrt{2}}}}{2} = \frac{C_3 - C_5}{\sqrt{2}}$$

จัดรูปสมการ (13) ถึง (20) ด้วยความสัมพันธ์ข้างต้นได้ดังนี้

$$2s(0) = (C_4s(0) + C_4s(4)) + (C_2s(2) + C_6s(6)) + [(C_1s(1) + C_7s(7)) + (C_3s(3) + C_5s(5))] \dots\dots\dots (25)$$

$$\begin{aligned}
 2s(1) &= (C_4s(0) - C_4s(4)) + (C_6s(2) - C_2s(6)) + \\
 &\quad \left[\frac{(C_1s(1) + C_7s(7)) - (C_3s(3) + C_5s(5))}{\sqrt{2}} + \frac{(C_7s(7) - C_1s(1)) - (C_5s(5) + C_3s(3))}{\sqrt{2}} \right] \dots\dots\dots (26)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 2s(2) &= (C_4s(0) - C_4s(4)) - (C_6s(2) - C_2s(6)) + \\
 &\quad \left[\frac{(C_1s(1) + C_7s(7)) - (C_3s(3) + C_5s(5))}{\sqrt{2}} - \frac{(C_7s(7) - C_1s(1)) - (C_5s(5) + C_3s(3))}{\sqrt{2}} \right] \dots\dots\dots (27)
 \end{aligned}$$

$$2s(3) = (C_4s(0) + C_4s(4)) - (C_2s(2) + C_6s(6)) + [(C_7s(1) - C_1s(7)) + (C_5s(3) - C_3s(5))] \dots\dots\dots (28)$$

$$2s(4) = (C_4s(0) + C_4s(4)) - (C_2s(2) + C_6s(6)) - [(C_7s(1) - C_1s(7)) + (C_5s(3) - C_3s(5))] \dots\dots\dots (29)$$

$$\begin{aligned}
 2s(5) &= (C_4s(0) - C_4s(4)) - (C_6s(2) - C_2s(6)) - \\
 &\quad \left[\frac{(C_1s(1) + C_7s(7)) - (C_3s(3) + C_5s(5))}{\sqrt{2}} - \frac{(C_7s(7) - C_1s(1)) - (C_5s(5) + C_3s(3))}{\sqrt{2}} \right] \dots\dots\dots (30)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 2s(6) &= (C_4s(0) - C_4s(4)) + (C_6s(2) - C_2s(6)) - \\
 &\quad \left[\frac{(C_1s(1) + C_7s(7)) - (C_3s(3) + C_5s(5))}{\sqrt{2}} + \frac{(C_7s(7) - C_1s(1)) - (C_5s(5) + C_3s(3))}{\sqrt{2}} \right] \dots\dots\dots (31)
 \end{aligned}$$

$$2s(7) = (C_4s(0) + C_4s(4)) + (C_2s(2) + C_6s(6)) - [(C_1s(1) + C_7s(7)) + (C_3s(3) + C_5s(5))] \dots\dots\dots (32)$$

เฉพาะสมการ (26) สมการ (27) สมการ (30) และ สมการ (31) ที่มีการเปลี่ยนแปลง จากความสัมพันธ์ระหว่าง C_1 C_3 C_5 และ C_7 ทำให้สามารถลดค่าของการคูณลงไปได้มากคือ $S(1)$ และ $S(7)$ จะคูณกับ C_1 หรือ C_7 เท่านั้นและ $S(3)$ กับ $S(5)$ จะคูณกับ C_3 หรือ C_5 เท่านั้น แต่จะต้องหารด้วย $\sqrt{2}$ เราจึงจำเป็นต้องคูณด้วย $\sqrt{2}$ ตลอดทุกสมการ

$$\sqrt{2} 2s(0) = (S(0) + S(4)) + \sqrt{2} (C_2S(2) + C_6S(6)) + \sqrt{2} [(C_1S(1) + C_7S(7)) + (C_3S(3) + C_5S(5))] \quad (33)$$

$$\sqrt{2} 2s(1) = (S(0) - S(4)) + \sqrt{2} (C_6S(2) - C_2S(6)) + [(C_1S(1) + C_7S(7)) - (C_3S(3) + C_5S(5))] + [(C_7S(1) - C_1S(7)) - (C_5S(3) - C_3S(5))] \dots \dots \dots (34)$$

$$\sqrt{2} 2s(2) = (S(0) - S(4)) - \sqrt{2} (C_6S(2) - C_2S(6)) + [(C_1S(1) + C_7S(7)) - (C_3S(3) + C_5S(5))] - [(C_7S(1) - C_1S(7)) - (C_5S(3) - C_3S(5))] \dots \dots \dots (35)$$

$$\sqrt{2} 2s(3) = (S(0) + S(4)) - \sqrt{2} (C_2S(2) + C_6S(6)) + \sqrt{2} [(C_7S(1) - C_1S(7)) - (C_5S(3) - C_3S(5))] \dots (36)$$

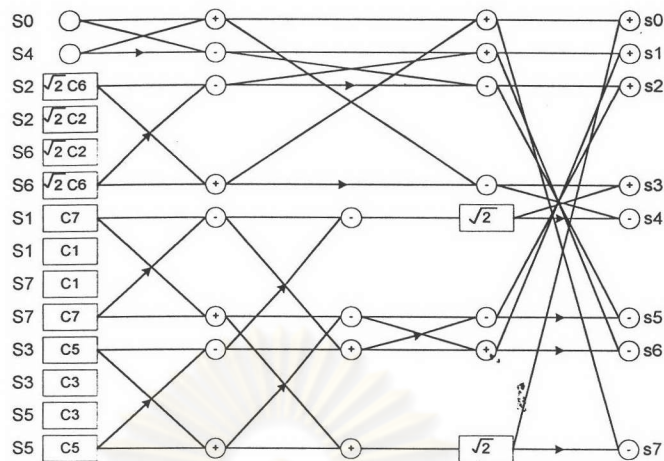
$$\sqrt{2} 2s(4) = (S(0) + S(4)) - \sqrt{2} (C_2S(2) + C_6S(6)) - \sqrt{2} [(C_7S(1) - C_1S(7)) - (C_5S(3) - C_3S(5))] \dots (37)$$

$$\sqrt{2} 2s(5) = (S(0) - S(4)) - \sqrt{2} (C_6S(2) - C_2S(6)) - [(C_1S(1) + C_7S(7)) - (C_3S(3) + C_5S(5))] - [(C_7S(1) - C_1S(7)) - (C_5S(3) - C_3S(5))] \dots \dots \dots (38)$$

$$\sqrt{2} 2s(6) = (S(0) - S(4)) + \sqrt{2} (C_6S(2) - C_2S(6)) - [(C_1S(1) + C_7S(7)) - (C_3S(3) + C_5S(5))] - [(C_7S(1) - C_1S(7)) - (C_5S(3) - C_3S(5))] \dots \dots \dots (39)$$

$$\sqrt{2} 2s(7) = (S(0) + S(4)) + \sqrt{2} (C_2S(2) + C_6S(6)) - \sqrt{2} [(C_1S(1) + C_7S(7)) + (C_3S(3) + C_5S(5))] \quad (40)$$

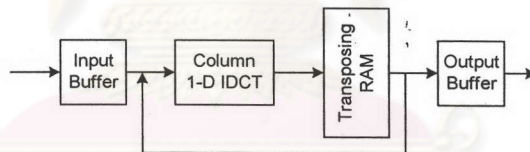
เนื่องจาก $C_4 = \frac{\sqrt{2}}{2}$ เมื่อคูณด้วย $\sqrt{2}$ เท่ากับ 1 ทำให้ประหยัดตัวคูณไปได้ ส่วนผลลัพธ์ของทุกสมการนั้นจะเป็น $2\sqrt{2}$ เท่า ของค่า $s(x)$ แต่เราจะต้องคำนวณ 1-D IDCT อีกครั้งหนึ่งดังนั้น ผลลัพธ์ที่ได้จึงเป็น 8 เท่าของ $s(x,y)$ การหารด้วย 8 นั้นเท่ากับเราตัดบิตข้อมูลทิ้งไป 3 บิต ซึ่งไม่จำเป็นต้องใช้วงจรหาร จากสมการ (33) ถึง (40) สามารถนำมาเขียนเป็นแผนผังได้ดังรูปที่ 5.3 ที่มีโครงสร้างคล้ายรูปผีเสื้อ บล็อกสี่เหลี่ยมหมายถึงปฏิบัติการคูณกับค่าในบล็อกนั้น ส่วนรูปวงกลมหมายถึงปฏิบัติการบวก ถ้าเส้นที่มีลูกศรนั้นต้องแปลงเป็นค่าลบก่อนที่จะนำมาบวก



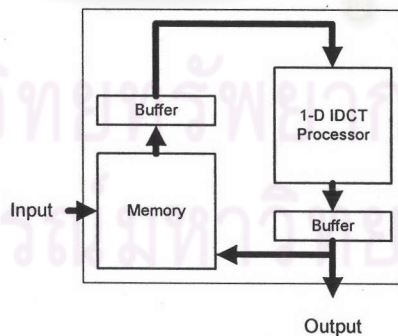
รูปที่ 5.3 ผังงานของ 1-D IDCT

5.2 แผนภาพบล็อกของวงจร

จากผังงานในรูปที่ 5.1 เราสามารถใช้วงจร 1-D IDCT เพียงวงจรเดียว สำหรับการคำนวณ 2-D IDCT โดยจะคำนวณ 1-D IDCT ทุกหลักแล้วสลับตำแหน่ง (transpose). เพื่อคำนวณตามแนวแถวโดยใช้วงจร 1-D IDCT วงจรเดิม เพื่อเป็นการประหยัดพื้นที่ในการออกแบบ ตามผังงานได้ใหม่ ดังแสดงในรูปที่ 5.4



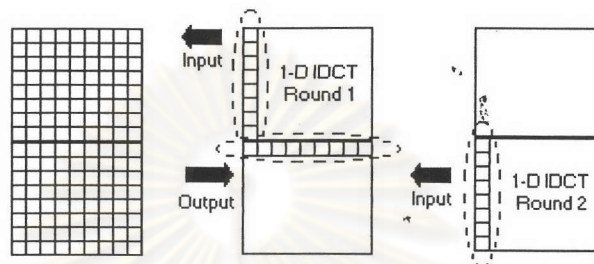
รูปที่ 5.4 ผังงานของ 2-D IDCT



รูปที่ 5.5 แผนภาพบล็อกของ 2-D IDCT โดยใช้ 1-D IDCT 1 ตัว

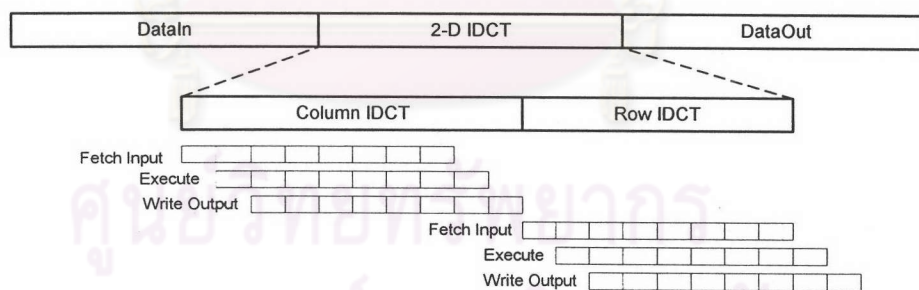
รูปที่ 5.5 แผนภาพบล็อกของ 2-D IDCT โดยใช้วงจรคำนวณ 1-D IDCT วงจรเดียว ข้อมูลเข้าจะถูกเก็บไว้ในหน่วยความจำโดยหน่วยความจำจะถูกแบ่งออกเป็นสองส่วนด้วยกันคือ ส่วนที่เป็นข้อมูลเข้าและส่วนที่เก็บผลลัพธ์จากการคำนวณ 1-D IDCT ครั้งแรก และผลลัพธ์นี้จะเป็นข้อมูลซึ่งจะใช้คำนวณ 1-D IDCT ในรอบที่สองโดยในการออกแบบใช้วงจรเดิม ลักษณะการทำงานของหน่วยความจำแสดงในรูปที่ 5.6 สังเกตว่าข้อมูลชุดแรก

ที่เรียกใช้จะเอาข้อมูลหลักแรกไปคำนวณทั้งหลัก ผลลัพธ์ของการคำนวณหลักแรกจะมี 8 ค่าเท่ากัน แต่แทนที่เราจะวางเรียงผลลัพธ์ในแนวหลักเหมือนเดิมกลับวางเรียงในแนวของแถว ที่เป็นเช่นนี้เพราะการคำนวณ 2-D IDCT คือการคำนวณ 1-D IDCT แต่ละหลัก 1 ครั้งแล้วจึงคำนวณแต่ละแถวอีก 1 ครั้ง เมื่อเราวางผลลัพธ์ในแนวแถวและดึงข้อมูลออกในแนวหลักเหมือนเดิมก็เป็นการคำนวณแต่ละแถวนั่นเอง ทำให้เราไม่จำเป็นต้องเปลี่ยนวิธีการดึงข้อมูลออกมาคำนวณใหม่ซึ่งยังคงเป็นแนวเดิม



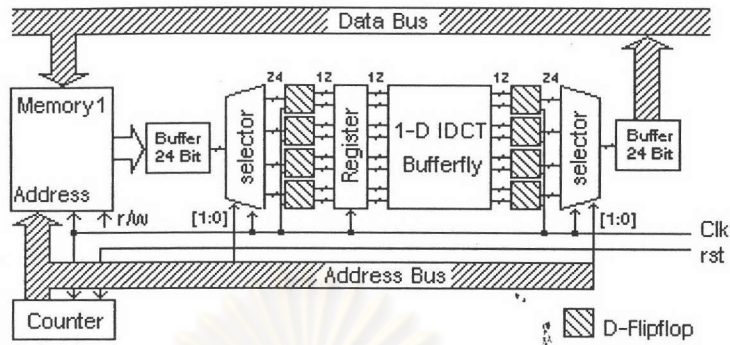
รูปที่ 5.6 การจัดสรรหน่วยความจำ

เมื่อคำนวณผลลัพธ์ได้ในแต่ละหลักจะได้ผลลัพธ์ออกมา 8 ค่า จะต้องนำเอาผลลัพธ์นั้นเขียนลงในหน่วยความจำชุดเดียวกันกับที่เก็บข้อมูลอินพุต เพื่อให้จะให้การทำงานเป็นไปอย่างรวดเร็วเราจึงออกแบบให้เป็นสถาปัตยกรรมแบบไพป์ไลน์ คือในขณะที่ทำการคำนวณให้การอ่านข้อมูลชุดต่อไปและบันทึกผลลัพธ์ลงบนหน่วยความจำได้เลยไม่จำเป็นต้องรอให้เขียนผลลัพธ์เสร็จเสียก่อน แต่เมื่อจะเริ่มการคำนวณในรอบที่ 2 คือการคำนวณแต่ละแถวนั้นจำเป็นต้องรอให้มีการเขียนผลลัพธ์จากการคำนวณหลักสุดท้ายให้เสร็จเสียก่อน เพราะต้องการข้อมูลจากหลักแรกของแต่ละแถว ดังแสดงแผนผังเวลาในรูปที่ 5.7



รูปที่ 5.7 ผังเวลาในการคำนวณ 2-D IDCT

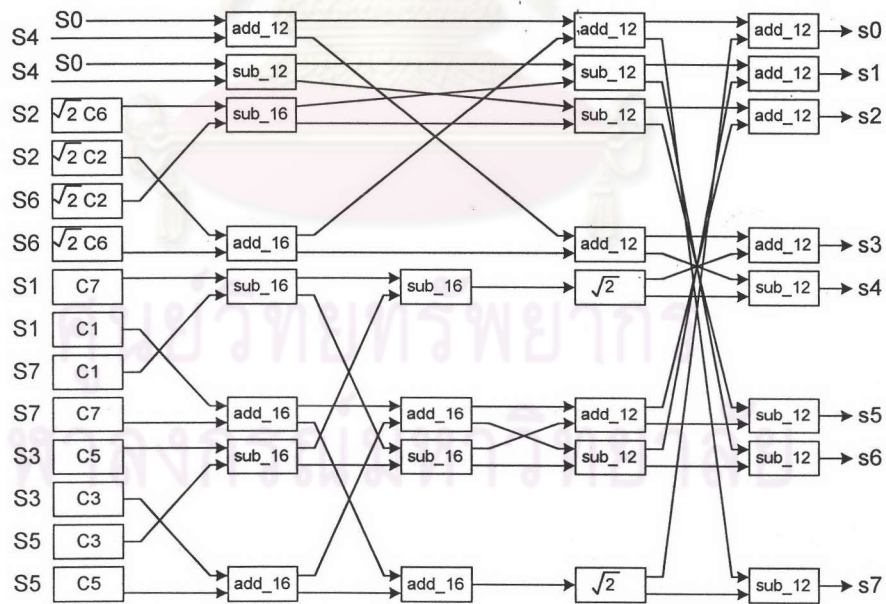
ในรูปที่ 5.8 การเชื่อมต่อทางตรรกะของวงจรคำนวณ 2-D IDCT เนื่องจากการอ่าน/เขียนข้อมูลกับหน่วยความจำมีขนาด 24 บิต แต่ข้อมูลที่เข้า/ออกของวงจรคำนวณแบบโครงสร้างมีเส้นที่ได้ออกแบบขึ้นนั้นจะมีขนาด 96 บิต (ข้อมูล 8 ค่า ค่าละ 12 บิต) จึงจะต้องมีบัฟเฟอร์ขนาด 96 บิตที่ส่วนอินพุตและเอาท์พุต โดยใช้ตัวเลือก (selector) เก็บข้อมูลที่ละ 24 บิตทุกๆสัญญาณนาฬิกา ที่ส่วนของอินพุตของวงจรคำนวณแบบโครงสร้างมีเส้นจะมีเรจิสเตอร์ขนาด 96 บิตทำให้สามารถอ่านข้อมูลเข้ามาเก็บไว้ในบัฟเฟอร์ในขณะที่ทำการคำนวณได้



รูปที่ 5.8 การเชื่อมต่อทางตรรกะของวงจรคำนวณ 2-D IDCT

5.3 วงจรคำนวณ 1-D IDCT

รูปที่ 5.7 ผังเวลาของการคำนวณวงจร 1-D IDCT เมื่อทำการออกเก็บแบบโดยใช้วงจรวกและวงจรถุน จะได้ดังรูปที่ 5.9 วงจรคำนวณนี้ประกอบไปด้วยวงจรวกขนาด 16 บิตและวงจรถุนขนาด 16 บิต อย่างละ 5 วงจร วงจรวกขนาด 12 บิตและวงจรถุนขนาด 12 บิตอย่างละ 8 วงจร และวงจรถุนอีก 14 วงจรด้วยกัน โดยแบ่งเป็นวงจรถุนด้วย $\sqrt{2}$ C_2 $\sqrt{2}$ C_6 C_1 C_7 C_3 C_5 และ $\sqrt{2}$ อย่างละ 2 วงจร



รูปที่ 5.9 รายละเอียดของวงจรคำนวณ 1-D IDCT

วงจรวกออกแบบโดยใช้วงจรวกการทมองล่วงหน้า (Carry Look Ahead หรือ CLA) วงจรถุนก็เช่นเดียวกับแต่ทำการผกผันบิตตัวลบจาก 1 เป็น 0 และ 0 เป็น 1 ก่อนแล้วในตัวทตเข้าวงจรเป็น 1 ซึ่งเป็นหลักการทำเลข ส่วนเติมเต็ม 2 (two's complement)

ในส่วนของวงจรคุณนั้นเนื่องจากเราทราบค่าของตัวคุณล่วงหน้าอยู่แล้ว เราจึงสร้างวงจรเฉพาะสำหรับการคูณแต่ละค่าดังต่อไปนี้

$$\begin{aligned}
 64 * \sqrt{2} C_2 &= 0.923879532 * \sqrt{2} * 64 \sim = 84 \\
 64 * \sqrt{2} C_6 &= 0.382683432 * \sqrt{2} * 64 \sim = 35 \\
 64 * C_1 &= 0.980785280 * 64 \sim = 63 \\
 64 * C_7 &= 0.195090322 * 64 \sim = 12 \\
 64 * C_3 &= 0.831469612 * 64 \sim = 53 \\
 64 * C_5 &= 0.555570233 * 64 \sim = 35 \\
 64 * \sqrt{2} &= 1.414213562 * 64 \sim = 91
 \end{aligned}$$

ค่า 64 ที่นำเข้าไปคูณตัวคุณแต่ละตัวเพื่อให้ตัวคุณมีค่ามากขึ้น เนื่องจากว่าตัวคุณนั้นมีค่าน้อยมาก ถ้าปัดเป็นเลขจำนวนเต็มแล้วค่าจะกลายเป็น 1 หมด ที่เลือกใช้เลข 64 เนื่องจาก $64 = 2^6$ และเป็นเลขที่มากที่สุดเมื่อนำไปคูณแล้วผลลัพธ์มีค่าระหว่าง -128 และ 127 (8 บิต) เมื่อได้ผลลัพธ์แล้วเราสามารถที่จะหารเอาค่า 64 ออกเพียงตัด 6 บิตทางขวาสุดทิ้งไปเท่านั้น

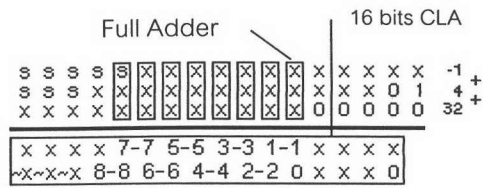
วงจรคุณ $64 * \sqrt{2} C_2$ เท่ากับการคูณด้วย $84 = 64+16+4$ ซึ่งผลคูณย่อยทั้ง 3 แสดงในรูปที่ 5.10



รูปที่ 5.10 วงจรคุณ $64 * \sqrt{2} C_2$

ผลคูณย่อยตัวแรกได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 4 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 2 บิต ผลคูณย่อยตัวที่สองได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 16 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 4 บิต ผลคูณย่อยตัวที่สามได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 64 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 6 บิต ตัวตั้งเป็นข้อมูลขนาด 12 บิต การออกแบบใช้ Full Adder ทั้งสิ้น 9 ตัว (บิตที่ 6 -14) ผลลัพธ์จากวงจรวกจะมีขนาด 2 บิต (1-1 คือ ผลลัพธ์จาก Full Adder ตัวที่ 1 2-2 คือ ผลลัพธ์จาก Full Adder ตัวที่ 2 .. 9-9 คือ ผลลัพธ์จาก Full Adder ตัวที่ 9) ซึ่งจะนำไปคำนวณโดย CLA ต่อไป บิตที่ 15-17 นั้นแต่ละหลักเป็นการรวมของ บิตเครื่องหมาย 2 ตัวและข้อมูล 1 ตัว บิตเครื่องหมายนั้นจะเหมือนกันเสมอไม่ว่าจะเป็น 0 หรือ 1 เพราะผลคูณย่อยเป็นบวกทั้งสิ้น เมื่อรวมกับข้อมูล 1 ตัวจะได้ข้อมูลนั้นเสมอ เช่น $0+0+x = x$ และมีเลขทดเป็น 0 หรือ $1+1+x = x$ และมีเลขทดเป็น 1 ซึ่งเลขทดนี้จะมีค่าเดียวกับบิตเครื่องหมายนั่นเอง เราจึงนำเอาบิตเครื่องหมายเป็นเลขทดไปบวกกับบิตต่อไป สุดท้ายนำผลลัพธ์จากวงจรวกเข้าวงจร CLA ขนาด 16 บิตเพื่อให้ได้ผลลัพธ์ความสูงเพียงชั้นเดียว

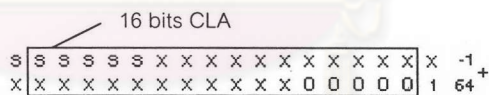
วงจรคุณ $64 * \sqrt{2} C_6$ เท่ากับการคูณด้วย $35 = 32+4-1$ ซึ่งผลคูณย่อยทั้ง 3 แสดงในรูปที่ 5.11



รูปที่ 5.11 วงจรคูณ $64 * \sqrt{2} C_6$

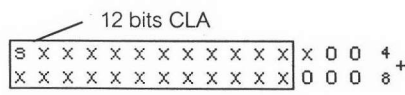
ผลคูณย่อยตัวแรกได้จากการคูณตัวตั้งด้วย -1 ซึ่งเท่ากับการผกผันตัวตั้งและบวกด้วย 1 ที่ข้อมูลบิต 0 ผลคูณย่อยตัวที่สองได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 4 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 2 บิต ผลคูณย่อยตัวที่สามได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 32 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 5 บิต ตัวตั้งเป็นข้อมูลขนาด 12 บิต การออกแบบใช้ Full Adder ทั้งสิ้น 8 ตัว (บิตที่ 5 -12) ผลลัพธ์จากวงจรบวกจะมีขนาด 2 บิต (1-1 คือ ผลลัพธ์จาก Full Adder ตัวที่ 1 2-2 คือ ผลลัพธ์จาก Full Adder ตัวที่ 2 .. 8-8 คือ ผลลัพธ์จาก Full Adder ตัวที่ 8) ซึ่งจะนำไปคำนวณต่อไป บิตที่ 13-16 นั้น แต่ละหลักเป็นการรวมของ บิตเครื่องหมาย 2 ตัวและข้อมูล 1 ตัว บิตเครื่องหมายนั้นจะต่างกันเสมอ เพราะผลคูณย่อยตัวแรกเป็นลบแต่ตัวที่สองเป็นบวก เมื่อรวมกับข้อมูล 1 ตัวจะได้ค่าผกผันข้อมูลนั้นเสมอ คือ $1+0+x = \sim x$ และมีเลขทดเป็น x ซึ่งตัวทอนี้จะใช้รวมกับข้อมูลถัดไป สุดท้ายนำผลลัพธ์จากวงจรบวกเข้าวงจร CLA ขนาด 16 บิตเพื่อให้ได้ผลลัพธ์ความสูงเพียงชั้นเดียว

วงจรมคูณ $64 * C_1$ เท่ากับการคูณด้วย $63 = 64-1$ ซึ่งผลคูณย่อยทั้ง 2 แสดงในรูปที่ 5.12 ผลคูณย่อยตัวแรกได้จากการคูณตัวตั้งด้วย -1 ซึ่งเท่ากับการผกผันตัวตั้งและบวกด้วย 1 ที่ข้อมูลบิต 0 ผลคูณย่อยตัวที่สองได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 64 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 6 บิต เนื่องจากความสูงมีเพียง 2 ชั้นจึงบวกด้วยวงจรวจร CLA ขนาด 16 บิตเพื่อให้ได้ผลลัพธ์ความสูงเพียงชั้นเดียวได้เลย



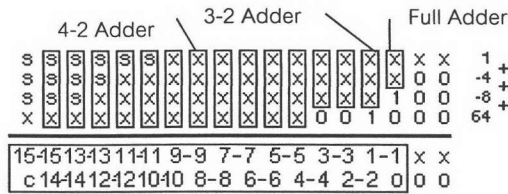
รูปที่ 5.12 วงจรมคูณ $64 * C_1$

วงจรมคูณ $64 * C_7$ เท่ากับการคูณด้วย $12 = 8+4$ ซึ่งผลคูณย่อยทั้ง 2 แสดงในรูปที่ 5.13 ผลคูณย่อยตัวแรกได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 4 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 2 บิต ผลคูณย่อยตัวที่สองได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 8 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 3 บิต ตัวตั้งเป็นข้อมูลขนาด 12 บิต เนื่องจากความสูงมีเพียง 2 ชั้นจึงบวกด้วยวงจรวจร CLA ขนาด 12 บิตเพื่อให้ได้ผลลัพธ์ความสูงเพียงชั้นเดียวได้เลย



รูปที่ 5.13 วงจรมคูณ $64 * C_7$

วงจรมคูณ $64 * C_3$ เท่ากับการคูณด้วย $53 = 64-8-4+1$ ซึ่งผลคูณย่อยทั้ง 4 แสดงในรูปที่ 5.14 ตัวตั้งเป็นข้อมูลขนาด 12 บิต

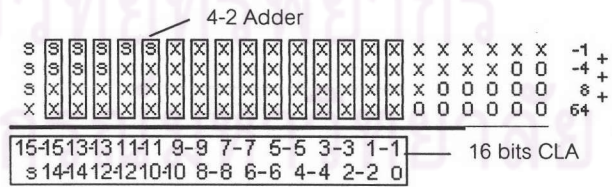


รูปที่ 5.14 วงจรคูณ $64 * C_3$

ผลคูณย่อยตัวแรกได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 1 ซึ่งเท่ากับค่าตัวตั้ง ผลคูณย่อยตัวที่สองได้จากการคูณตัวตั้งด้วย -4 ซึ่งเท่ากับการผกผันตัวตั้งและบวกด้วย 1 ที่ข้อมูลบิต 0 เลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 2 บิต ผลคูณย่อยตัวที่สามได้จากการคูณตัวตั้งด้วย -8 ซึ่งเท่ากับการผกผันตัวตั้งและบวกด้วย 1 ที่ข้อมูลบิต 0 และเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 3 บิต ผลคูณย่อยตัวที่สี่ได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 64 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 6 บิต ตัวตั้งเป็นข้อมูลขนาด 12 บิต การออกแบบใช้ Full Adder บิตที่ 2 และ 3-2 Adder ในบิตที่ 3-5 ส่วนบิตที่ 6-12 ใช้ 4-2 Adder และในบิตที่ 13-16 ใช้ 3-2 Adder เพราะว่าใน 4 บิตนี้แต่ละหลักมีบิตเครื่องหมายของผลคูณย่อยตัวที่ 1 และ 2 ซึ่งจะมีค่าแตกต่างกันเสมอเนื่องจากตัวหนึ่งเป็นบวกอีกตัวจะเป็นลบ (เป็น 0 และ 1) ดังนั้นจึงเท่ากับบวกด้วย 1 ใช้ 3-2 Adder ก็เพียงพอ ส่วนหลักสุดท้าย (บิตที่ 17) คือค่าบิตเครื่องหมายของผลคูณย่อยทุกตัว ซึ่งเป็นบวก 2 ค่าและลบ 2 ค่า ดังนั้น ผลบวกจึงเท่ากับ 0 เสมอเมื่อรวมกับตัวทดเข้าจึงมีค่าเท่ากับตัวทดเข้านั่นเอง 1-1 คือ ผลลัพธ์จาก Full Adder ตัวที่ 1 2-2 คือ ผลลัพธ์จาก 3-2 Adder ตัวที่ 1 .. 15-15 คือ ผลลัพธ์จาก 3-2 Adder บิตที่ 16 สุดท้ายนำผลลัพธ์จากวงจรวกเข้าวงจรวก CLA ขนาด 16 บิตเพื่อให้ได้ผลลัพธ์ความสูงเพียงชั้นเดียว

วงจรมคูณ $64 * C_5$ เท่ากับการคูณด้วย 35 และเท่ากับการคูณด้วย $64 * \sqrt{2} C_5$ พอดี ใช้วงจรวกเดียวกันกับที่แสดงในรูปที่ 5.10

วงจรมคูณ $64 * \sqrt{2}$ เท่ากับการคูณด้วย 91 = 64+32-4-1 ซึ่งผลคูณย่อยทั้ง 4 แสดงในรูปที่ 5.15



รูปที่ 5.15 วงจรมคูณ $64 * \sqrt{2}$

ผลคูณย่อยตัวแรกได้จากการคูณตัวตั้งด้วย -1 ซึ่งเท่ากับการผกผันตัวตั้งและบวกด้วย 1 ที่ข้อมูลบิต 0 ตัวตั้ง ผลคูณย่อยตัวที่สองได้จากการคูณตัวตั้งด้วย -4 ซึ่งเท่ากับการผกผันตัวตั้งและบวกด้วย 1 ที่ข้อมูลบิต 0 เลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 2 บิต ผลคูณย่อยตัวที่สามได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 32 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 5 บิต ผลคูณย่อยตัวที่สี่ได้จากการคูณตัวตั้งด้วย 64 ซึ่งเท่ากับการเลื่อนข้อมูลไปทางซ้าย 6 บิต ตัวตั้งเป็นข้อมูลขนาด 16 บิต การออกแบบใช้ 3-2 Adder ในบิตที่ 6 ส่วนบิตที่ 7-16 ใช้ 4-2 Adder และในบิตที่ 17- 20

ใช้ Full Adder เพราะว่าใน 4 บิตนี้แต่ละหลักมีบิตเครื่องหมายของผลคูณย่อยตัวที่ 1 และ 2 ซึ่งจะมีค่าเหมือนกันเสมอเนื่องจากเป็นลบทั้งคู่รวมกันเป็น 0 เสมอและมีตัวทอดออกเป็นค่าบิตเครื่องหมายเอง ส่วนหลักสุดท้าย (บิตที่ 21) คือค่าบิตเครื่องหมายของผลคูณย่อยทุกตัว ซึ่งเป็นบวก 2 ค่าและลบ 2 ค่า ดังนั้น ผลบวกจึงเท่ากับ 0 เสมอเมื่อรวมกับตัวทอดเข้าจึงมีค่าเท่ากับกับตัวทอดเข้านั่นเอง 1-1 คือ ผลลัพธ์จาก 4-2 Adder ตัวที่ 1 2-2 คือ ผลลัพธ์จาก 4-2 Adder ตัวที่ 2 .. 15-15 คือ ผลลัพธ์จาก Full Adder บิตที่ 20 สุดท้ายนำผลลัพธ์จากวงจรวกเข้าวงจร CLA ขนาด 16 บิตเพื่อให้ได้ผลลัพธ์ความสูงเพียงชั้นเดียว ข้อมูล 6 บิตล่างไม่นำมาคำนวณเนื่องจากเป็นการหารเอาค่า 64 ออก

5.4 กระบวนการทำงานของวงจร

ในหัวข้อนี้จะอธิบายกระบวนการทำงานของวงจรอย่างละเอียดโดยการยกตัวอย่าง ข้อมูลเข้าเป็นสัมประสิทธิ์ DCT 1 บล็อกขนาด 8 x 8 ตัวอย่างแสดงในรูปที่ 5.16

$$\begin{bmatrix} 736 & -15 & -19 & -21 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 31 & 15 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 21 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 21 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -25 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 25 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(a)

$$\begin{bmatrix} 001011100000 & 11111110001 & 11111101101 & 11111101011 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000000011111 & 000000001111 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000000010101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000000010101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 11111100111 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 00000001101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \end{bmatrix}$$

(b)

รูปที่ 5.16 ข้อมูลตัวอย่างในระบบ (a) เลขฐานสิบ (b) เลขฐานสอง

วงจรคำนวณนี้รับข้อมูลเข้าครั้งละ 8 ค่า จึงมีบัฟเฟอร์อ่านข้อมูลจากหน่วยความจำทีละ 24 บิต ซึ่งเท่ากับข้อมูลขนาด 12 บิต 2 ค่า เมื่ออ่านข้อมูลหลักแรกของเมตริกซ์ จนครบแล้ววงจรจึงเริ่มทำงาน ค่าของ S0 S1 S2 S3 S4 S5 S6 และ S7 มีค่าดังแสดงในรูป 5.7 คือค่า 736 31 0 21 21 -25 25 และ 0 ตามลำดับ ข้อมูลที่เข้าวงจรคูณ $64 * \sqrt{2} C_2$ $64 * \sqrt{2} C_6$ $64 * C_1$ $64 * C_7$ $64 * C_3$ และ $64 * C_5$ จะต้องตัด 6 บิตล่างทิ้งเพื่อหารเอาค่า 64 ออกไป แต่ไม่ได้ตัดทิ้งทั้ง 6 บิตในทีเดียว โดยข้อมูลจากวงจรวกคูณเข้าวงจรวก/ลบจะตัดทิ้ง 3 บิตก่อนและจะตัดทิ้งอีก 4 บิตสำหรับข้อมูลเข้าวงจรวก/ลบในชุดที่ 4 ที่ตัดทิ้งไป 4 บิตแทนที่จะเป็น 3 เนื่อง

จาก ผลลัพธ์ในขั้นตอนนี้เป็น $2\sqrt{2}$ เท่าของ $s(x)$ (ดูสมการ (33) ถึง สมการ (40)) ส่วนข้อมูลที่ไม่ได้ผ่านวงจร คุณจะต้องตัดออกเพียงบิตเดียว ดังนั้นผลลัพธ์ s_0 s_1 s_2 s_3 s_4 s_5 s_6 และ s_7 จึงยังติดเพียง $\sqrt{2}$ ซึ่งผลลัพธ์ใน หลักนี้คือ 408 2 -10 11 0 0 0 และ 0 ตามลำดับ ผลลัพธ์ทั้ง 8 หลักแสดงไว้ในรูปที่ 5.17

$$\begin{bmatrix} 408 & 371 & 369 & 353 & 391 & 379 & 309 & 360 \\ 2 & 0 & -2 & -6 & -10 & -14 & -16 & -18 \\ -10 & -10 & -10 & -10 & -10 & -10 & -10 & -10 \\ -11 & -11 & -11 & -11 & -11 & -11 & -11 & -11 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

รูปที่ 5.17 ผลลัพธ์จาก 1-D IDCT

เมื่อได้ผลลัพธ์ทั้ง 8 ค่าแล้วจะต้องเขียนลงในหน่วยความจำ เช่นเดียวกับการอ่าน คือ เขียนทีละ 24 บิตข้อมูล เท่ากับ 2 ค่า โดยจะเขียนสลับในตำแหน่งแถว เพื่อที่จะนำไปคำนวณในขั้นต่อไป ดังแสดงในรูป 5.18

$$\begin{bmatrix} 408 & 2 & -10 & -11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 371 & 0 & -10 & -11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 369 & -2 & -10 & -11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 353 & -6 & -10 & -11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 391 & -10 & -10 & -11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 379 & -14 & -10 & -11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 309 & -16 & -10 & -11 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 360 & -18 & -10 & -11 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(a)

$$\begin{bmatrix} 000110011000 & 000000000010 & 111111110110 & 111111110101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000101110011 & 000000000000 & 111111110110 & 111111110101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000101110001 & 111111111110 & 111111110110 & 111111110101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000101100001 & 111111111010 & 111111110110 & 111111110101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000110000111 & 111111110110 & 111111110110 & 111111110101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000101111011 & 111111110010 & 111111110110 & 111111110101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000100110101 & 111111110000 & 111111110110 & 111111110101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \\ 000101101000 & 111111110110 & 111111110110 & 111111110101 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 & 000000000000 \end{bmatrix}$$

(b)

รูปที่ 5.18 ผลลัพธ์ที่บันทึกบนหน่วยความจำในระบบ (a) เลขฐานสิบ (b) เลขฐานสอง

ซึ่งเมตริกซ์นี้เป็นข้อมูลเข้า โดยกระบวนการจะเหมือนเดิม แต่ผลลัพธ์สุดท้ายจะต้องหารด้วย 2 เป็นการเก็บค่า $\sqrt{2}$ ของทั้งสองขั้นตอนซึ่งเท่ากับ 2 พอดี ผลลัพธ์จากขั้นตอนนี้ภายหลังจากตัดบิตขวาไป 1 บิต ดังแสดงในรูปที่ 5.19

95	101	107	107	103	99	99	101
85	91	98	98	94	90	91	92
84	90	97	97	93	90	91	92
79	85	92	93	90	87	88	90
87	93	100	102	99	97	98	101
82	89	97	99	97	95	97	99
64	71	79	81	79	78	80	82
76	83	91	94	92	91	93	96

(a)

000001011111	000001100101	000001101011	000001101011	000001100111	000001100011	000001100011	000001100101
000001010101	000001011011	000001100010	000001100010	000001011110	000001011010	000001011011	000001011100
000001010100	000001011010	000001100001	000001100001	000001011101	000001011010	000001011011	000001011100
000001001111	000001010101	000001011100	000001011101	000001011010	000001010111	000001011000	000001011010
000001010111	000001011101	000001100100	000001100110	000001100011	000001100001	000001100010	000001100101
000001010010	000001011001	000001100001	000001100011	000001100001	000001011111	000001100001	000001100011
000001000000	000001000111	000001001111	000001010001	000001001111	000001001110	000001010000	000001010010
000001001100	000001010011	000001011011	000001011110	000001011100	000001011011	000001011101	000001100000

(b)

รูปที่ 5.19 ผลลัพธ์ขั้นสุดท้าย ในระบบ (a) เลขฐานสิบ (b) เลขฐานสอง

5.5 สรุป

ในบทนี้กล่าวถึงการออกแบบวงจรคำนวณ 2-D IDCT โดยการแตกเป็นการคำนวณ 1-D IDCT 2 ชั้น ต่อกัน และการออกแบบวงจรคำนวณ 1-D IDCT แบบโครงสร้างผีเสื้อ เป็นการจับกลุ่มการคำนวณใหม่พยายามลดความซ้ำซ้อน เปรียบได้กับการดึงตัวประกอบออกมา ทั้งนี้เพื่อลดปริมาณการปฏิบัติการ ไม่ว่าจะเป็นการบวก การลบหรือการคูณ เพื่อให้เวลาในการคำนวณผลลัพธ์น้อยที่สุด ในขณะที่เดียวกันก็ทำให้ขนาดของวงจรถูกที่สุด เนื่องจากเราทราบตัวคูณล่วงหน้า จึงออกแบบวงจรคูณที่ใช้เป็นวงจรถูกเฉพาะเพื่อให้มีขนาดเล็กกว่าวงจรถูกคูณโดยทั่วไปอีกด้วย

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย