

## บทที่ 2

## ตัวสถิติและผลงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

การวิจัยในครั้งนี้สิ่งที่สนใจศึกษาคือการเปรียบเทียบความคลาดเคลื่อนของการพยากรณ์ที่ได้จากการประมาณค่าพารามิเตอร์ในสมการถดถอยเชิงเส้นอย่างง่ายด้วยวิธีกำลังสองน้อยที่สุด และวิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุดเมื่อค่าคลาดเคลื่อนสุ่มในสมการถดถอยมีการแจกแจงแบบปกติ สม่ำเสมอ และแบบหางยาว ในที่นี้จะศึกษาเปรียบเทียบค่ารากที่สองของค่าเฉลี่ยของความคลาดเคลื่อนกำลังสองของการพยากรณ์ของวิธีกำลังสองน้อยที่สุด และของวิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุด โดยจะกล่าวถึงในรายละเอียดในหัวข้อต่อไป

## 2.1 การประมาณค่าพารามิเตอร์

ในการวิจัยครั้งนี้ ได้ใช้วิธีการประมาณค่าพารามิเตอร์ 2 วิธีการคือ วิธีกำลังสองน้อยที่สุด และวิธีการค่าสัมบูรณ์ต่ำสุด ซึ่งรายละเอียดของแต่ละวิธีเป็นดังนี้

## 2.1.1 วิธีกำลังสองน้อยที่สุด (Ordinary Least Squares Method)

วิธีการหาตัวประมาณค่าพารามิเตอร์วิธีนี้ เป็นวิธีที่มีรากฐานมาจากทฤษฎีการประมาณเชิงเส้น (Theory of Linear Estimation) โดยมีหลักเกณฑ์ดังนี้ คือ ทำให้ผลบวกกำลังสองของความคลาดเคลื่อน  $\sum \epsilon_t^2$  มีค่าน้อยที่สุด ภายใต้ข้อสมมติเบื้องต้นของสมการถดถอยดังนี้

1. ค่าคลาดเคลื่อน ( $\epsilon_t$ ) เป็นตัวแปรสุ่ม
2.  $E(\epsilon_t) = 0$  (Zero mean)
3.  $E(\epsilon_s \epsilon_t) = \sigma^2$  เมื่อ  $s = t$  (Homoscedasticity)
4.  $E(\epsilon_s \epsilon_t) = 0$  เมื่อ  $s \neq t$  (Nonautocorrelation)
5. ตัวแปรอิสระ  $x$  เป็นค่าคงที่ (Nonstochastic)

จากหลักเกณฑ์ดังกล่าวข้างต้น จะทำการหาตัวประมาณกำลังสองต่ำสุด  $\hat{\beta}_1$  และ  $\hat{\beta}_2$  ของ  $\beta_1$  และ  $\beta_2$  ตามลำดับ จากสมการต่อไปนี้

$$\frac{\partial}{\partial \beta_1} \Sigma (y_t - \beta_1 - \beta_2 x_t)^2 = \Sigma y_t - n\beta_1 - \beta_2 \Sigma x_t = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial \beta_2} \Sigma (y_t - \beta_1 - \beta_2 x_t)^2 = \Sigma x_t y_t - \beta_1 \Sigma x_t - \beta_2 \Sigma x_t^2 = 0$$

$$\begin{aligned} \text{ได้ } \beta_1 &= \hat{\beta}_1 = \bar{y} - \hat{\beta}_2 \bar{x} \\ \beta_2 &= \hat{\beta}_2 = \frac{\Sigma x_t y_t - (\Sigma x_t \Sigma y_t) / n}{\Sigma x_t^2 - (\Sigma x_t)^2 / n} \end{aligned}$$

### 2.1.2 วิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุด

วิธีค่าสัมบูรณ์ต่ำสุด สำหรับงานวิจัยนี้ได้ศึกษาโดยใช้เทคนิคโปรแกรมเชิงเส้น (Linear Programming Techniques) คำนวณหาค่าพารามิเตอร์ ( $\hat{\beta}$ ) โดยมีหลักการทำให้ผลรวมของค่าสัมบูรณ์ของค่าคลาดเคลื่อนมีค่าต่ำสุด

$$\text{Minimize } \Sigma |\epsilon_t| \quad \text{-----(1)}$$

$$\text{ด้วยเงื่อนไข } \epsilon_t = y_t - \beta_1 - \beta_2 x_t \quad t = 1, 2, \dots, n$$

จาก (1) แปลงให้เป็นรูปโปรแกรมเชิงเส้น ดังนี้

$$\text{กำหนดให้ } z = \Sigma |\epsilon_t|$$

เนื่องจาก  $\epsilon_t$  ไม่มีข้อจำกัดด้านเครื่องหมาย ได้ว่า

$$\epsilon_t = \epsilon_t^+ - \epsilon_t^-, \quad \epsilon_t^+, \epsilon_t^- \geq 0 \quad \text{-----(2)}$$

นิยาม

$$\varepsilon_t^+ = \begin{cases} \varepsilon_t & , \varepsilon_t \geq 0 \\ 0 & , \varepsilon_t < 0 \end{cases} \quad \text{-----(3)}$$

$$\varepsilon_t^- = \begin{cases} 0 & , \varepsilon_t \geq 0 \\ -\varepsilon_t & , \varepsilon_t < 0 \end{cases}$$

เพราะฉะนั้น ได้ว่า  $\varepsilon_t^+ \cdot \varepsilon_t^- = 0$  -----(4)

นั่นคือ อย่างน้อย 1 ตัวแปรใน  $\varepsilon_t^+$  และ  $\varepsilon_t^-$  เท่ากับ 0 เสมอ ดังนั้น

$$|\varepsilon_t| = \varepsilon_t^+ + \varepsilon_t^-$$

และให้  $u_t = \varepsilon_t^+$  และ  $v_t = \varepsilon_t^-$

เนื่องจากพารามิเตอร์  $\beta_1$  และ  $\beta_2$  ไม่มีข้อจำกัดด้านเครื่องหมาย

จึงเขียนใหม่เป็น  $\beta_1 = \beta_1^+ - \beta_1^-$

$$\beta_2 = \beta_2^+ - \beta_2^-$$

โดยที่  $\beta_1^+, \beta_1^-, \beta_2^+, \beta_2^- \geq 0$

สามารถแปลงปัญหา (1) ได้เป็น

$$\text{Minimize } \Sigma(u_t + v_t)$$

เงื่อนไข :  $(\beta_1^+ - \beta_1^-) + (\beta_2^+ - \beta_2^-) + u_t - v_t = y_t, \quad t = 1, \dots, n$

$$u_t, v_t \geq 0$$

$$\beta_1^+, \beta_1^-, \beta_2^+, \beta_2^- \geq 0$$

สามารถเขียนสมการซิมเพล็กซ์ ได้ดังนี้

ยกตัวอย่าง เมื่อ  $n = 5$

$$\text{Minimize } Z = u_1 + u_2 + u_3 + u_4 + u_5 + v_1 + v_2 + v_3 + v_4 + v_5 + 0(\beta_1^+ - \beta_1^-) \\ + 0(\beta_2^+ - \beta_2^-)$$

$$\text{เงื่อนไข : } (\beta_1^+ - \beta_1^-) + (\beta_2^+ - \beta_2^-)x_1 + u_1 - v_1 = y_1$$

$$(\beta_1^+ - \beta_1^-) + (\beta_2^+ - \beta_2^-)x_2 + u_2 - v_2 = y_2$$

$$(\beta_1^+ - \beta_1^-) + (\beta_2^+ - \beta_2^-)x_3 + u_3 - v_3 = y_3$$

$$(\beta_1^+ - \beta_1^-) + (\beta_2^+ - \beta_2^-)x_4 + u_4 - v_4 = y_4$$

$$(\beta_1^+ - \beta_1^-) + (\beta_2^+ - \beta_2^-)x_5 + u_5 - v_5 = y_5$$

$$u_t, v_t \geq 0$$

$$\beta_1^+, \beta_1^-, \beta_2^+, \beta_2^- \geq 0$$

## 2.2 ผลงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

ผู้ศึกษาเกี่ยวกับตัวประมาณพารามิเตอร์ที่แกร่งในสมการถดถอยเชิงเส้นนั้น ได้ทำการศึกษาค้นคว้าต่างกันไป ซึ่งวิธีการที่นำมาใช้มีทั้งเป็นเชิงเส้น (linear) และไม่เป็นเชิงเส้น (nonlinear) ในหัวข้อนี้จะเสนอวิธีที่น่าสนใจพร้อมทั้งข้อสรุปต่างๆ ดังนี้คือ

การศึกษาตัวประมาณที่แกร่งของสัมประสิทธิ์การถดถอยเชิงเส้นแบบพหุ โดยวิธีหาค่าน้อยที่สุดของส่วนเบี่ยงเบนยกกำลังที่  $p$  ( $p^{\text{th}}$  Power Deviation หรือ  $L_p$ -norm regression) ศึกษาโดย Forsythe (ค.ศ. 1972 :159-166) โดยพารามิเตอร์ของตัวแบบถูกเลือกเพื่อหาค่าน้อยที่สุดของ  $\sum |E_i|^p$  ; ( $1 < p < 2$ ) สำหรับคำนวณหาสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุ เมื่อ  $1 < p < 2$  จะทำเป็นโปรแกรมไม่เป็นเชิงเส้น Forsythe ได้ศึกษากระบวนการนี้สำหรับตัวแบบถดถอยเชิงเส้นตรงด้วยการจำลองแบบมอนติคาร์โล โดยใช้การแจกแจงปกติปลอมปนหลายแบบ เขาสังเกตว่า เมื่อค่าผิดพลาดมีการแจกแจงแบบหางยาววิธี  $L_p$ -norm ที่  $p = 1.5$  จะใช้ประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอยพหุได้ดีกว่าวิธีกำลังสองน้อยที่สุด และเมื่อการแจกแจงของความคลาดเคลื่อนเป็นแบบปกติวิธี  $L_p$ -norm ที่  $p = 1.5$  จะให้ผลใกล้เคียงกับวิธีกำลังสองน้อยที่สุด