



1.1 ความนำ

การวิเคราะห์โครงสร้างด้วยวิธีอิเล็กทรอนิก เป็นภารหาค่าของ การตอบสนองของโครงสร้าง เช่น แรงกายไนและกการเปลี่ยนตำแหน่งของข้อล่วงที่จุดต่าง ๆ ภายใต้เงื่อนไขของน้ำหนักบรรทุก ที่สอดคล้องกับการใช้หน่วยแรงของข้อล่วงในการวิเคราะห์ ผลการวิเคราะห์ที่ได้จะนำไปใช้กับ การออกแบบด้วยวิธีของการใช้หน่วยแรงที่ยอมให้ จะพบว่าที่สภาวะของน้ำหนักบรรทุกใช้งานจริง พฤติกรรมของโครงสร้างยังอยู่ช่วงอิเล็กทรอนิก แต่เราไม่สามารถจะศึกษาพฤติกรรมของโครงสร้าง ที่สภาวะของน้ำหนักบรรทุกสูงสุด ในสภาพโครงสร้างวินดิ ได้ชั่งกรณี เช่นนี้ การวิเคราะห์โครงสร้าง โดยวิธีอิเล็กทรอนิก สามารถที่จะอธิบายพฤติกรรมของโครงสร้าง ได้ชัดเจน แต่ยังไร์ก็จะมีจุดที่ให้ ค่าของการโถงตัวของโครงสร้างมากเกินไปขณะที่รับน้ำหนักบรรทุกใช้งาน จนทำให้โครงสร้าง ไม่อายุในสภาพเหมาะสมในการใช้งาน

ฉบับการวิเคราะห์โครงสร้างด้วยวิธีอิเล็กทรอนิก-พลานิก จึงได้นำมาใช้เพื่อเป็นการ ศึกษาพฤติกรรมและวิเคราะห์โครงสร้างตั้งแต่น้ำหนักบรรทุกใช้งาน และเพื่อน้ำหนักบรรทุกขึ้น เรื่อย ๆ จนกระทั่งบางส่วนเกิดจุดหมุนพลานิก หรือเกิดการคลากในขณะที่โครงสร้างยังมี เสถียรภาพอยู่ เนรานอกจากส่วนที่พิจารณาเป็นส่วนเกิดจุดหมุนพลานิกแล้ว ถือว่าล่วงอื่น ๆ ของโครงสร้างยังอยู่ในช่วงอิเล็กทรอนิก ขณะเดียวกันกับความสามารถที่จะศึกษาพฤติกรรมการ โถงตัวและ แรงกายในข้อล่วงของโครงสร้างพร้อม ๆ กันไปด้วย เมื่อเพิ่มน้ำหนักบรรทุกขึ้นอีก ก็จะได้จุดหมุน พลานิกเพิ่มขึ้น ซึ่งเราจะสามารถที่จะศึกษาพฤติกรรมการ โถงตัวและแรงกายในที่น้ำหนักบรรทุกที่ เพิ่มขึ้นด้วยเรื่องกัน หลังจากนั้นเราจะเพิ่มน้ำหนักบรรทุกขึ้นไปเรื่อย ๆ จนเกิดจุดหมุนพลานิก จำนวนมากพอที่จะทำให้เกิดโครงสร้างไม่เสถียรภาพขึ้น จะพบว่าวิธีการวิเคราะห์โครงสร้างด้วย หลักการอิเล็กทรอนิก-พลานิก จะทำให้เราสามารถศึกษาพฤติกรรมของโครงสร้างได้เป็นอย่างดี

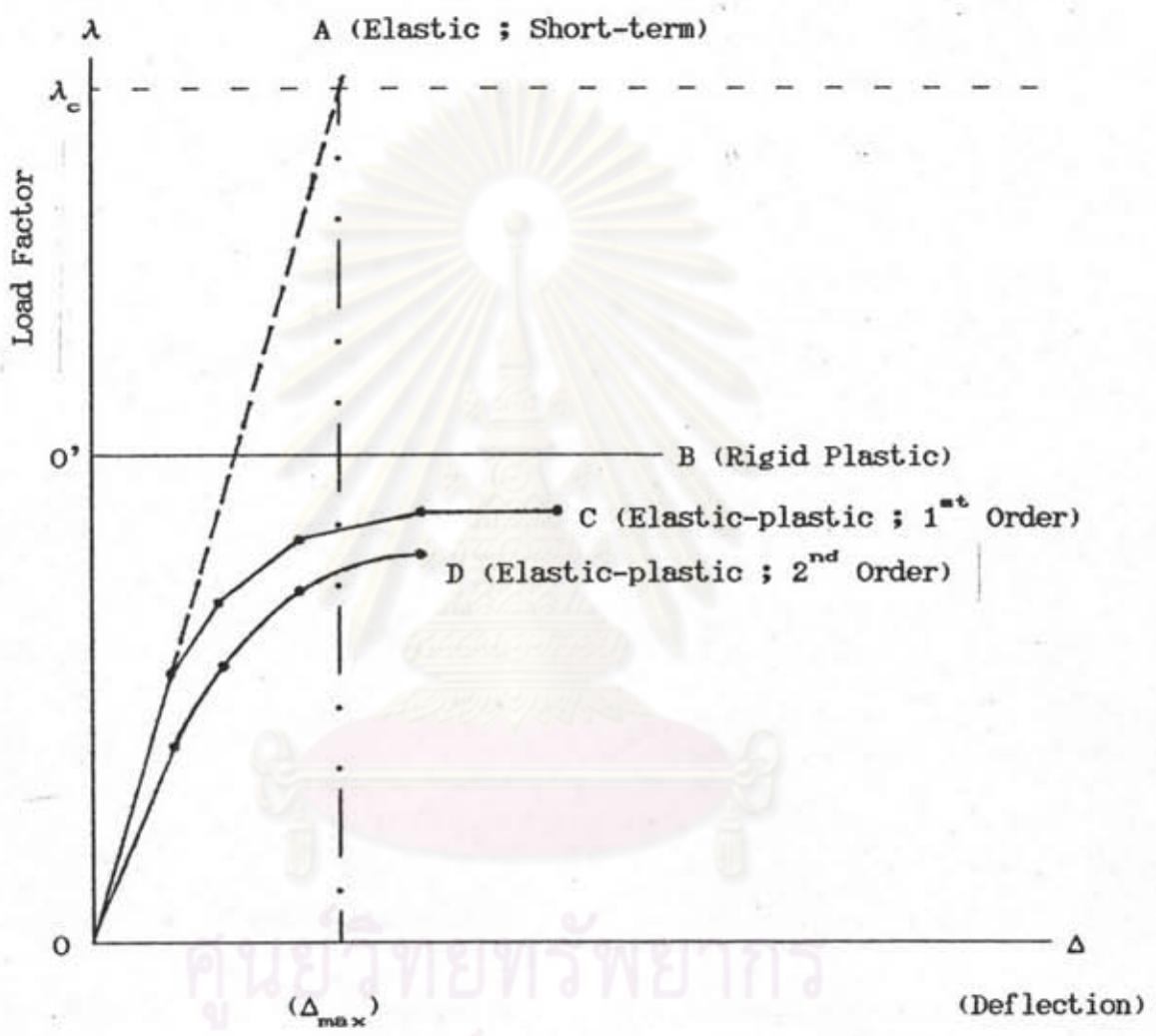
ตั้งแต่นี้เป็นตนบรรทุกการใช้งานในช่วงอิเล็กทรอนิกส์ ในช่วงอิเล็กทรอนิกส์-พลาสติก และชั้งรวมไปถึงน้ำหนักบรรทุกสูงสุดที่สภาวะโครงสร้างเกิดการวินาศัย

ในการวิเคราะห์โครงสร้างตามที่กล่าวมานั้น สามารถสรุปความล้มเหลวของสมมุติฐานแบบจำลองพฤติกรรมของโครงสร้างได้กราฟรูปที่ 1.1 จะพบว่าเส้นกราฟ O-A คือแบบจำลองที่แสดงพฤติกรรมของโครงสร้างเป็นแบบอิเล็กทรอนิกส์ หรือความล้มเหลวของหัวเขายางและความเครียดของวัสดุเป็นแบบเส้นตรงตลอดและไม่มีจุดใดเลยในโครงสร้างเกิดเป็นจุดหมุนพลาสติกขึ้นส่วนเส้นกราฟ O-O'-B เป็นแบบจำลองที่เรียกว่า RIGID PLASTIC คือ พฤติกรรมในช่วงที่เกิดจุดหมุนพลาสติกมาก และมีการเสียรูปมากแบบไม่จำกัดขณะที่ผู้จราจรมาทึบส่วนที่เป็นแบบอิเล็กทรอนิกส์-พลาสติกไปพร้อมๆ กันจนกว่าโครงสร้างจะวินาศัยได้แสดงไว้ตามเส้นกราฟ O-C จะเป็นการวิเคราะห์อันดับแรกและเส้นกราฟ O-D ก็จะเป็นการวิเคราะห์อันดับที่สองตามลำดับ

การตอบสนองของพฤติกรรมต่างๆ ของโครงสร้างแบบอิเล็กทรอนิกส์-พลาสติก ของงานวิจัยนี้จะใช้กับการวิเคราะห์อันดับแรก โดยผู้จราจรพลอยความเกี่ยวข้องของแรงในแกนและการเปลี่ยนตำแหน่งที่มีผลต่อแรงดดด จะพบว่าค่าที่ได้จะมีค่าสูงกว่าการวิเคราะห์อันดับที่สองทั่วๆ ไปประมาณ 3-10 เบอร์เซ็นต์เท่านั้น ซึ่งถือว่าเป็นค่าที่ยอมรับ ในแง่ของความปลอดภัยได้

1.2 งานวิจัยที่ผ่านมา

ในปี ค.ศ. 1963 Wang (2) ได้เสนอหลักการพื้นฐานพฤติกรรมของโครงเหล็กข้อแข็งในราษฎร (In - Plane) ด้วยวิธีของอิเล็กทรอนิกส์-พลาสติก โดยใช้วิธีของการเปลี่ยนตำแหน่ง (Displacement Method) ในการวิเคราะห์หาค่าของแรงภายใน (Internal Force) หากว่าของ การเปลี่ยนตำแหน่ง (Displacements) จากการเพิ่มน้ำหนักบรรทุกสะสม (Cumulative Load) ที่เป็นสัดส่วนกับผลลัพธ์คิกชาค่าของแรงภายในการเปลี่ยนตำแหน่งทุกครั้งที่โครงเหล็กข้อแข็งเกิดจุดหมุนพลาสติก (Plastic Hinge) หลักการนี้จะผู้จราจรเฉพาะน้ำหนักบรรทุกที่กระทำเป็นจุดที่จุดต่อของน้ำหนักส่วนเท่ากันและเป็นการวิเคราะห์อันดับแรก แต่ไม่คำนึงถึงผลกระทบของแรงในแนวแกนร่วมกับการเปลี่ยนตำแหน่งอันมีผลต่อค่าของแรงภายในต่างๆ รวมทั้งความไม่เสถียรภาพของโครงเหล็กข้อแข็งด้วย



รูปที่ 1.1 การฟิล์มตัวแบบจำลองพฤติกรรมของโครงสร้าง

ในปีเดียวกันนี้ Hauck (3) และ เพื่อน ๆ ได้เสนอหลักการอิเล็กทริก-พลาสติก ศึกษา พฤติกรรมของเสาสัน โดยนำเอาหลักการทำงานของคณิตศาสตร์มาใช้แล้วนำเสนอด้วยภาษาในรูปของความสัมพันธ์ระหว่างแรงในแนวแกนและแรงดัดที่กระทำต่อเสาสัน สรุปในตอนท้ายของบทความนี้ได้ พูดว่าหลักการนี้ควรจะได้นำไปใช้กับการวิเคราะห์โครงเหล็กข้อแข็งต่อไป

ส่วนงานวิจัยต่อ ๆ มาภายหลังที่ใช้หลักการของ Wang (2) เป็นหลัก เพื่อongแต่ไปปรับปรุง และเพิ่มเติมหลักการบางอย่าง เช่น ปี ค.ศ. 1968 Korn และ Galambos (4) ได้สร้างโปรแกรมคอมพิวเตอร์โดยใช้วิธีการความลาดและความแย่น (Slope-Deflection Method) เพื่อ ศึกษาดูถูกการเสียรูปจริงของโครงเหล็กข้อแข็ง ซึ่งเป็นการวิเคราะห์อันดับที่สอง ปี ค.ศ. 1982 Kassimali (5) ได้พิจารณาหลักการอิเล็กทริก-พลาสติก โดยได้คำนึงถึงการเปลี่ยนแปลงความขาวของชิ้นส่วนด้วย (Large Deformation) ซึ่งในตอนท้ายของบทความได้กล่าวว่า ขณะที่เรา เพิ่มแรงกระทำไปจนถึงจุดวินติของโครงสร้าง แม้ว่าจะมีแรงในแนวแกนจะมีค่ามาก สำหรับการ วิเคราะห์โครงเหล็กข้อแข็งรูปสี่เหลี่ยมแล้วให้คำไกล์เดียงกับสมมติฐานแบบไม่มีคิดการเปลี่ยนแปลง ความขาวของชิ้นส่วน (Small Deformation)

ในปี ค.ศ. 1987 Scholz (6) ได้ศึกษาและนำเอาผลของแรงในแนวแกนที่มีต่อแรงดัด มาใช้ตรวจสอบหาค่าของตัวประกอบแรงจากอกที่ทำให้เกิดจุดหยุดพลาสติก โดยใช้ตัวคูณประกอบ ขยายเพิ่มค่าของแรงดัดเดิมและค่าของตัวคูณประกอบขยายนี้สามารถหาได้โดยตรงจากสูตรที่เขียนอยู่ กับค่าของแรงในแนวแกน ค่าของแรงเดือน ค่าการโถงตัว และ ความสูงระหว่างชิ้นของชิ้นส่วนที่ รับแรงอัคนี ๆ

ส่วนปี ค.ศ. 1989 Gharpuray (7) และ เพื่อน ๆ ได้สร้างสมมติฐานอย่างง่าย เพื่อลดความซับซากเมื่อใช้กับการวิเคราะห์อันดับที่สอง แต่ให้ผลลัพธ์ใกล้เคียงกับของ Korn และ Galambos (4) ตามที่ได้กล่าวไว้แล้ว

1.3 งานวิจัยที่กำลังจะศึกษาต่อไป

งานวิจัยที่จะศึกษาต่อไปนี้เป็นการนำหลักการทำงานของอิเล็กทริก-พลาสติก ไปศึกษาพฤติกรรมของ โครงเหล็กข้อแข็งตึ้งแต่เริ่มมีการร้าว ใช้งานไปจนถึงร้าวทุกสูงสุด โดยพิจารณาถึงความ

สัมผัสระหว่างแรงดัน ผลของแรงในแนวแกมและการโถงตัวที่มีผลกระทบต่อค่าของแรงดันของชั้นล่าง คือล่างที่มีการเพิ่มรวมเข้ากับการวิเคราะห์อันดันแรก และถือว่าความพยายามของชั้นล่างคงที่ตลอดปัจจุบันจะเป็นผลเนื่องมาจากแรงกระทำในแนวราบ หรือแรงกระทำในแนวตั้ง ทั้งที่เป็นแรงกระทำแบบเบ็นจุ๊ด แรงกระทำแบบแผ่กระจากสี่เหลี่ยม หรือจะเป็นแรงกระทำอย่างใดอย่างหนึ่ง หรือแรงที่กระทำพร้อมกัน โดยใช้หลักการแปลงแรงภายนอกจังหวังชั้นล่างเป็นแรงภายนอกเทียบเท่ากระทำที่จุดข้อต่อ (ระบบของแรงขิดแห่งได้แสดงไว้ในภาคผนวก ก.) แรงภายนอกลักษณะเช่นี้จะมีผลทำให้เกิดแรงดันสูงสุดที่จุดใดจุดหนึ่งระหว่างจุดข้อต่อได้ อันเป็นการพิจารณาเพิ่มเติมจากการวิจัยที่ผ่านมาของ ศิริวุฒิ (23) ที่ใช้เฉพาะแรงภายนอกแบบเบ็นจุ๊ดและกระทำที่จุดข้อต่อเท่านั้น

1.4 วัตถุประสงค์

- 1.4.1 เพื่อศึกษาวิธีการวิเคราะห์โครงเหล็กข้อแข็งในระบบโดยวิธีอิเล็กทรอนิกส์-ผลลัพธิก ที่ใช้กับการวิเคราะห์อันดันแรก
- 1.4.2 กำหนดสมมุติฐานอย่างง่าย เพื่อศึกษาพฤติกรรมของโครงเหล็กข้อแข็ง และระบบของแรงที่ถูกกระทำโดยแรงภายนอกแบบเบ็นจุ๊ดและแบบแผ่กระจากสี่เหลี่ยม ณ ลักษณะการใช้งานไปจนถึงลักษณะการวินติของโครงสร้าง
- 1.4.3 สร้างโปรแกรมคอมพิวเตอร์วิเคราะห์หาค่าแรงภายนอกของโครงเหล็กข้อแข็ง
- 1.4.4 ศึกษาและเบริญเทียนผลการวิเคราะห์ที่ได้กับงานวิจัยที่ผ่านมา
- 1.4.5 เสนอแนะหลักการของ อิเล็กทรอนิกส์-ผลลัพธิก สำหรับใช้ศึกษาในขั้นต่อไป

1.5 ขั้นตอนและวิธีการดำเนินการวิจัย

- 1.5.1 กำหนดสมมุติฐานและร่วมรวมกฤษฎีต่าง ๆ ที่เกี่ยวข้องเพื่อนำไปใช้ในการวิเคราะห์โครงเหล็กข้อแข็งด้วยวิธีอิเล็กทรอนิกส์-ผลลัพธิก ที่มีแรงภายนอกกระทำทั้งแบบเบ็นจุ๊ดและแบบแผ่กระจากสี่เหลี่ยม
- 1.5.2 สร้างโปรแกรมคอมพิวเตอร์ใช้กับวิธีการอิเล็กทรอนิกส์-ผลลัพธิก เพื่อหาค่าตัวประกอบแรงภายนอก ซึ่งจะเป็นตัวชี้บ่งบอกถึงความปลดภัยของโครงสร้างเมื่อเบริญเทียนกับแรง

- ภายนอกที่ใช้งานจริง แล้ววิเคราะห์ผลลัพธ์ที่ได้ทุกขั้นตอนที่เกิดจุดหมุนมลาสติก
- 1.5.3 เปรียบเทียบผลการวิเคราะห์ที่ได้ กับงานวิจัยที่ผ่านมา และนำผลลัพธ์ไปประเมิน เปรียบเทียบกับผลของหลักการอื่น ๆ เช่นเปรียบเทียบกับวิธีการวิเคราะห์อันดับหนึ่ง ที่มีความสามารถของผลของแรงดึงหรือวิธีการวิเคราะห์อันดับสอง
 - 1.5.4 รวบรวมผลลัพธ์และสรุปผลงานเพื่อการใช้งานต่อไป

1.6 ขอบข่ายของงานวิจัย

- 1.6.1 ใช้วิเคราะห์โครงเหล็กข้อแข็ง และมีข้อส่วนอยู่ในระบบเดียวกัน และเป็นโครงเหล็กข้อแข็งที่เป็นแบบไม่มีค้ำยัน
- 1.6.2 เป็นการวิเคราะห์อันดับแรก โดยมีการณาผลของแรงในแนวแกน และ การเปลี่ยน ตำแหน่งที่มีผลต่อแรงดึงทุก ๆ จุด ในขั้นส่วน
- 1.6.3 แรงกระทำภายนอกเป็นแรงสถิติ ทั้งที่เป็นแรงแบบเป็นจุด และแรงแบบแผ่กระจาย สมมำเสมอ กระทำพร้อมกันหรือกระทำแบบใดแบบหนึ่ง จะกระทำที่จุดข้อต่อหรือไม่ก็ได้ การเพิ่มแรงเพื่อหาค่าตัวประกอบแรงภายนอก กระทำได้โดย นิจารณาเพิ่มแรงขึ้น อย่างสมมำเสมอแบบเป็นสัดส่วน จนถึงค่าของแรงที่ทำให้โครงสร้างวินาศ
- 1.6.4 ต้องเป็นโครงเหล็กข้อแข็งที่มีการป้องกันด้านห้างอย่างดีพอ ที่จะไม่ก่อให้เกิดการหักงอและการบิดด้านห้างได้ รวมไปถึงการป้องกันการต้องงอเฉพาะที่ด้วย

**ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**