



เอกสารอ้างอิง

1. D.A. Calahan, "Computer-Aided Network Design", New York, McGraw-Hill, 1972.
2. Olle. I. Elgerd, "Electric Energy System Theory : An Introduction", 2nd ed, McGraw-Hill, 1982.
3. Charles A. Gross, "Power System Analysis", John Wiley and Sons, 1979.
4. G.W. Stagg and El-Abaid, "Computer Methods in Power System Analysis", New York, McGraw-Hill, 1968.
5. William D. Stevenson, JR., "Element of Power System Analysis", 4th ed, McGraw-Hill, 1982.
6. B. Stott, "Decouple Newton Load Flow", IEEE. Trans. Power. App. and Systems, Vol. PAS-91, pp.1955-1957, Sept/Oct. 1972.
7. B. Stott, and O. Alsac, "Fast Decoupled Load Flow", IEEE. Trans. Power App. and Systems, Vol. PAS-93, pp.859-869, May/June 1974.
8. R.L. Sullivan, "Power System Planning", McGraw-Hill, 1977.
9. W.F. Tinney and C.E. Hart, "Power Flow Solution by Newton's Method", IEEE. Trans. Power App. and Systems, Vol. PAS-86, pp.1449-1460, Nov. 1967.
10. Felix F. Wu, "Theoretical Study of The Convergence of The Fast Decoupled Load Flow", IEEE. Trans. Power App. and Systems, Vol. PAS-96 No.1, Jan/Feb. 1977.
11. ชำนาญ ห่อเกียรติ, "ระบบไฟฟ้ากำลัง (Electric Power System)", ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, 2526
12. สมเกียรติ ฝอยระการ, "วิศวกรรมการส่งและจ่ายไฟฟ้า". พิมพ์ครั้งที่ 3, ไทยวัฒนาพานิช, 2516

13. ทรงศักดิ์ คงน้อย, สุรปรัชญา กาญจนเจริญ, สุธี สุตวัณ, "การจำลองแบบระบบไฟฟ้ากำลัง", โครงการวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, 2526.
14. สุรเดช มุขยางกูร, "การศึกษาโหลดไหลว้", โครงการวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, 2524.
15. A.O. Ekwue and B.J. Cory, "Transmission System Expansion Planning By Interactive Methods", IEEE. Trans. Power App. and Systems, Vol. PAS-103 No.7, July 1984.



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ก.

การจัดสรรกำลังผลิตให้ถูกต้องตามหลักเศรษฐศาสตร์ของระบบไฟฟ้ากำลัง

ก.1 การจัดสรรกำลังผลิตของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า (2,8,11)

เนื่องจากเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแต่ละหน่วยจะมีกำลังผลิตไม่เท่ากัน และต้นทุนการผลิตของแต่ละหน่วยก็ไม่เท่ากัน ดังนั้นจำเป็นต้องหาจุดที่มีต้นทุนต่ำที่สุดในการผลิตกำลังไฟฟ้า

ถ้ากำหนดให้ต้นทุนการผลิตกำลังไฟฟ้าเป็นฟังก์ชัน (Function) ของกำลังผลิต ดังนั้นสามารถเขียนได้เป็น

$$C_i = C_i(PG_i) \quad (ก.1)$$

C_i แทน ต้นทุนการผลิตกำลังไฟฟ้าในหน่วยของเงินต่อชั่วโมงที่เครื่องกำเนิดไฟฟ้า i

PG_i แทน กำลังไฟฟ้าจริงที่จ่ายจากเครื่องกำเนิดไฟฟ้า i

ดังนั้นต้นทุนการผลิตทั้งหมด คือ

$$C = \sum_{i=1}^M C_i = \sum_{i=1}^M C_i(PG_i) \quad (ก.2)$$

C แทน ต้นทุนการผลิตกำลังไฟฟ้าทั้งหมด

M แทน จำนวนเครื่องกำเนิดไฟฟ้า

จากสมการสมดุลของกำลังไฟฟ้าจริงจะได้

$$\sum_{i=1}^M PG_i - P_D - P_L = 0 \quad (ก.3)$$

P_D แทน กำลังไฟฟ้าจริงของโหลดทั้งหมด

P_L แทน กำลังไฟฟ้าจริงที่สูญเสีย (Power Loss)

ซึ่งการผลิตกำลังไฟฟ้าจริงต้องสอดคล้องกับ Constraint

$$PG_i \min \leq PG_i \leq PG_i \max$$

$PG_i \min$ แทน กำลังไฟฟ้าจริงที่น้อยที่สุดที่เครื่องกำเนิดไฟฟ้า i ขณะทำงานจ่ายได้

$PG_i \max$ แทน กำลังไฟฟ้าจริงที่มากที่สุดที่เครื่องกำเนิดไฟฟ้า i จ่ายได้

ที่ต้นทุนการผลิตต่ำที่สุดจากสมการ (ก.2) ได้

$$dc = \sum_{i=1}^M \frac{\partial c_i}{\partial PG_i} dPG_i = 0 \quad (\text{ก.5})$$

ถ้าในขณะเวลาหนึ่งๆ โหลดมีค่าไม่เปลี่ยนแปลงมากนัก ดังนั้นจะถือว่าโหลดมีค่าคงที่ ในช่วงเวลานั้นๆ จากสมการ (ก.3) จะได้ว่า

$$\sum_{i=1}^M dPG_i - \frac{\partial P_L}{\partial PG_i} dPG_i = 0 \quad (\text{ก.6})$$

คูณสมการ (ก.6) ด้วย λ และบวกกับสมการ (ก.5) จะได้

$$\sum_{i=1}^M \left(\frac{\partial c_i}{\partial PG_i} + \lambda \frac{\partial P_L}{\partial PG_i} - \lambda \right) dPG_i = 0 \quad (\text{ก.7})$$

สมการ (ก.7) มีค่าเท่ากับ 0 เมื่อแต่ละเทอมมีค่าเป็น 0 ดังนั้น

$$\frac{\partial c_i}{\partial PG_i} + \left(\lambda \frac{\partial P_L}{\partial PG_i} - \lambda \right) = 0 \quad (\text{ก.8})$$

กำหนดให้

$$\frac{\partial P_L}{\partial PG_i} = ITL_i \quad (\text{ก.9})$$

แทนค่าสมการ (ก.9) ลงในสมการ (ก.8) จัดรูปได้

$$\frac{\partial c_i}{\partial PG_i} = \lambda (1 - ITL_i) \quad (\text{ก.10})$$

จากสมการ (ก.3) จะได้ว่า

$$P_L = \sum_{i=1}^N (PG_i - PD_i) \quad (ก.11)$$

N แทน จำนวนบัส

กำหนดให้

$$PG_i - PD_i = P_i \quad (ก.12)$$

แทนค่าสมการ (ก.12) ลงในสมการ (ก.11) ได้

$$P_L = \sum_{i=1}^N P_i \quad (ก.13)$$

เนื่องจากในระบบไฟฟ้ากำลังนั้นการเปลี่ยนแปลงขนาดแรงดันมีผลต่อกำลังไฟฟ้าจริงน้อย ส่วนการเปลี่ยนแปลงมุมของแรงดันมีผลต่อกำลังไฟฟ้าจริงมาก ดังนั้นอาจเขียนได้ว่า

$$P_i = P_i(\delta) \quad i = 1, \dots, N \quad (ก.14)$$

δ แทน มุมของแรงดันที่บัส

ดังนั้นจากสมการ (ก.13) และ (ก.14) สามารถเขียนได้เป็น

$$P_L = P_L(\delta) \quad (ก.15)$$

จากสมการ (ก.13) ได้

$$dP_L = \sum_{i=1}^N dP_i \quad (ก.16)$$

ถ้ากำหนดให้บัส 1 เป็นสวิงบัส และมุมของสวิงบัสไม่เปลี่ยนแปลงดังนั้น

$$\begin{aligned} \begin{matrix} dP_1 \\ \vdots \\ dP_n \end{matrix} &= \begin{matrix} \frac{\partial P_1}{\partial \delta_2} d\delta_2 + \dots + \frac{\partial P_1}{\partial \delta_n} d\delta_n \\ \vdots \\ \frac{\partial P_n}{\partial \delta_2} d\delta_2 + \dots + \frac{\partial P_n}{\partial \delta_n} d\delta_n \end{matrix} \end{aligned} \quad (ก.17)$$

ถ้าเขียนเมทริกซ์แนว (Column Matrix) เป็น

$$\begin{aligned}
 [dP] &= \begin{bmatrix} dP_2 \\ \vdots \\ dP_n \end{bmatrix} \\
 \left[\frac{\partial P_1}{\partial \delta} \right] &= \begin{bmatrix} \frac{\partial P_1}{\partial \delta_2} \\ \vdots \\ \frac{\partial P_1}{\partial \delta_n} \end{bmatrix} \\
 [d\delta] &= \begin{bmatrix} d\delta_2 \\ \vdots \\ d\delta_n \end{bmatrix}
 \end{aligned} \tag{n.18}$$

โดยเมทริกซ์ในสมการ (n.18) มีมิติ $(N-1) \times 1$ และเรียก $\left[\frac{\partial P}{\partial \delta} \right]$ ว่าจาโคเบียนส์ เมทริกซ์ (Jacobian Matrix) มีมิติ $(N-1) \times (N-1)$ เป็น

$$\left[\frac{\partial P}{\partial \delta} \right] = \begin{bmatrix} \frac{\partial P_2}{\partial \delta_2} & \dots & \frac{\partial P_2}{\partial \delta_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial P_n}{\partial \delta_2} & \dots & \frac{\partial P_n}{\partial \delta_n} \end{bmatrix} \tag{n.19}$$

จากสมการ (n.17), (n.18) และ (n.19) สามารถเขียนได้เป็น

$$dP_1 = \left[\frac{\partial P_1}{\partial \delta} \right]^T [d\delta] \tag{n.20}$$

$$[dP] = \left[\frac{\partial P}{\partial \delta} \right] [d\delta] \tag{n.21}$$

$[]^T$ แทน การทรานสโพสส์เมทริกส์ (Transpose Matrix)

จากสมการ (n.21) จะหา $[d\delta]$ ได้โดย

$$[d\delta] = \left[\frac{\partial P}{\partial \delta} \right]^{-1} [dP] \quad (n.22)$$

แทนค่าสมการ (n.22) ลงในสมการ (n.20) จะได้

$$dP_1 = \left[\frac{\partial P_1}{\partial \delta} \right]^T \left[\frac{\partial P}{\partial \delta} \right]^{-1} [dP] \quad (n.23)$$

กำหนดให้

$$[\alpha] = \left[\frac{\partial P_1}{\partial \delta} \right]^T \left[\frac{\partial P}{\partial \delta} \right]^{-1} \quad (n.24)$$

สมการ (n.24) จะหาค่า $[\alpha]$ ได้ โดย $[\alpha]$ เป็นเมทริกซ์แถว (Row Matrix)

$$[\alpha] = [\alpha_2, \dots, \alpha_n] \quad (n.25)$$

แทนค่าสมการ (n.23) และ (n.24) ลงในสมการ (n.16) ได้

$$dP_L = [u] [dP] + \sum_{i=2}^N dP_i \quad (n.26)$$

กระจายสมการ (n.26) จะได้

$$dP_L = (1 + \alpha_2)dP_2 + (1 + \alpha_3)dP_3 + \dots + (1 + \alpha_n)dP_n \quad (n.27)$$

เนื่องจากกำหนดให้ไหลคงที่ ดังนั้นจากสมการ (n.12) ได้

$$dP_i = d(PG_i - PD_i) = dPG_i \quad (n.28)$$

และจากสมการ (n.11) ได้

$$dP_L = \frac{\partial P_L}{\partial PG_2} dPG_2 + \dots + \frac{\partial P_L}{\partial PG_n} dPG_n \quad (n.29)$$

เทียบสัมประสิทธิ์สมการ (n.27) และ (n.29) จะได้

$$\frac{\partial P_L}{\partial PG_i} = (1 + \alpha_i) \quad i = 2, \dots, N \quad (n.30)$$

ดังนั้นจากสมการ (n.9) ได้

$$ITL_i = (1 + \alpha_i) \quad i = 2, \dots, N \quad (n.31)$$

เนื่องจาก $d\delta_1$ มีค่าเป็น 0 ดังนั้นจะได้ dP_L เป็นอิสระจาก dPG_1 ซึ่งได้

$$ITL_1 = 0 \quad (n.32)$$

กำหนดให้

$$I C_i = \lambda(1 - ITL_i) \quad (n.33)$$

แทนค่าสมการ (n.31) และ (n.32) ลงในสมการ (n.33) ได้

$$\begin{aligned} I C_i &= -\lambda(\alpha_i) \quad i = 2, \dots, N \\ &= \lambda \quad i = 1 \end{aligned} \quad (n.34)$$

จากสมการ (n.33) ได้ว่า

$$\lambda = \frac{I C_1}{1 - ITL_1} = \frac{I C_2}{1 - ITL_2} = \dots = \frac{I C_n}{1 - ITL_n} \quad (n.35)$$

PG_i สามารถเขียนอยู่ในรูปสมการโพลิโนเมียล (Polynomial Form) ได้

$$PG_i = A_i + B_i(I C_i) + C_i(I C_i)^2 + \dots \quad (n.36)$$

ข้อสังเกต

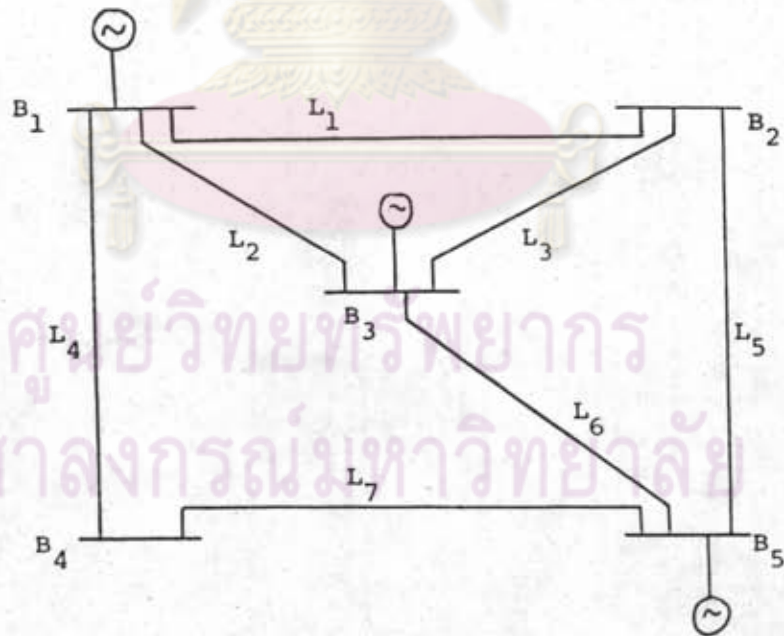
$\left[\frac{\partial P}{\partial \delta}\right]$ ก็คือ $[J_1]$ ในการศึกษาโหลดไหลว์ โดยวิธีของนิวตัน-ราฟสัน แบบโหลด
 โค-ออร์ดิเนต $\left[\frac{\partial P_1}{\partial \delta}\right]$ สามารถหาได้โดยใช้สมการ (3.34) โดยที่สับสคริป (Sub Script)
 $P = 1$

หมายเหตุ

การจัดสรรกำลังผลิตให้ถูกต้องตามหลักเศรษฐศาสตร์ อาจเรียกได้หลายชื่อ คือ โหลด
 ไหลว์ที่เหมาะสม (Optimal Load Flow) หรือการจ่ายโหลดอย่างประหยัด (Optimal -
 Dispatch)

ตัวอย่าง ก.1 ระบบไฟฟ้ากำลังตามรูป ก.1 มีสถานะที่บัสต่างๆ ตามตารางที่ ก.1 สายส่งแต่
 ละเส้นมีพารามิเตอร์ตามตารางที่ ก.2 ถ้าเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแต่ละตัวมีลักษณะสมบัติเป็น

$$P_{G_i} = -3.00 + 1.50(I C_i) - 0.050(I C_i)^2$$



รูปที่ ก.1 ระบบไฟฟ้ากำลัง 5 บัส 7 สาย มีเครื่องกำเนิดไฟฟ้า 3 ชุด

BUS	TYPE	GEN		LOAD		VSPEC (PU)	KV	OPTIMUM GEN.
		MW	MVAR	MW	MVAR			
1	3	----	----	231.0	86.0	1.05	100.0	YES
2	1	00.0	00.0	201.0	128.0	1.00	100.0	NO
3	2	300.0	----	161.0	42.0	1.02	100.0	YES
4	1	00.0	00.0	100.0	100.0	1.00	100.0	NO
5	2	300.0	----	211.0	76.0	1.02	100.0	YES

ตารางที่ ก.1 สภาวะที่มีสค่างๆ และค่าเริ่มต้นของตัวอย่าง ก.1

LINE	BUS S-E	IMPEDANCE	LINE CHARGING
1	1-2	0.0410+J0.3146	0.00+J0.0698
2	1-3	0.0309+J0.2373	0.00+J0.0527
3	2-3	0.0238+J0.1823	0.00+J0.0404
4	1-4	0.0419+J0.3213	0.00+J0.0713
5	2-5	0.0365+J0.2806	0.00+J0.0623
6	3-5	0.0178+J0.1367	0.00+J0.0303
7	4-5	0.0577+J0.4097	0.00+J0.0978

ตารางที่ ก.2 พารามิเตอร์ของสายส่งตามตัวอย่าง ก.1

1:1	2	3	4	5
: 1.3460:	-0.4073:	-0.5396:	-0.3991:	0.0000:
: -10.2328J:	3.1256J:	4.1438J:	3.0603J:	0.0000J:
2:1	2	3	4	5
: -0.4073:	1.5685:	-0.7041:	0.0000:	-0.4571:
: 3.1256J:	-11.9370J:	5.3935J:	0.0000J:	3.5042J:
3:1	2	3	4	5
: -0.5396:	-0.7041:	2.1804:	0.0000:	-0.9367:
: 4.1438J:	5.3935J:	-16.6689J:	0.0000J:	7.1933J:
4:1	2	3	4	5
: -0.3991:	0.0000:	0.0000:	0.6905:	-0.2914:
: 3.0603J:	0.0000J:	0.0000J:	-5.2121J:	2.2363J:
5:1	2	3	4	5
: 0.0000:	-0.4571:	-0.9367:	-0.2914:	1.6852:
: 0.0000J:	3.5042J:	7.1933J:	2.2363J:	-12.8386J:
6:1	2	3	4	5

ตารางที่ ก.3 บัสแอสซิเมนต์ เมทริกซ์ของตัวอย่าง ก.1

ศูนย์วิจัยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

เลือกการศึกษาโหลดไหล่วัดวิธีปรับปรุงฟาสต์คอปเปิล รายละเอียดแต่ละขั้นตอนของการหา
โหลดไหล่วัดที่เหมาะสมแสดงดังต่อไปนี้

1.0 - ITL
1.00000
1.02262
1.01308
1.04209
1.01955

RAM = 100.000000
RAM = 50.000000
RAM = 25.000000
RAM = 12.500000
RAM = 18.750000
RAM = 21.875000
RAM = 23.437500
RAM = 24.218750
RAM = 24.609375
RAM = 24.804687
RAM = 24.902344
RAM = 24.951172
RAM = 24.926758
RAM = 24.914551
RAM = 24.908447
RAM = 24.905396
RAM = 24.906921
RAM = 24.907684

ITE. 0 RAMDA = 24.907684
BUS 1 NO.GEN 1 POW.GEN 3.34189
BUS 3 NO.GEN 2 POW.GEN 3.01373
BUS 5 NO.GEN 3 POW.GEN 2.84768

1.0 - ITL
 1.00000
 1.02229
 1.01273
 1.04190
 1.01922

RAM = 100.000000
 RAM = 50.000000
 RAM = 25.000000
 RAM = 12.500000
 RAM = 18.750000
 RAM = 21.875000
 RAM = 23.437500
 RAM = 24.218750
 RAM = 24.609375
 RAM = 24.804687
 RAM = 24.902344
 RAM = 24.951172
 RAM = 24.926758
 RAM = 24.914551
 RAM = 24.908447
 RAM = 24.911499
 RAM = 24.913025

ITE. 1 RAMDA = 24.913025
 BUS 1 NO.GEN 1 POW.GEN 3.33660
 BUS 3 NO.GEN 2 POW.GEN 3.01710
 BUS 5 NO.GEN 3 POW.GEN 2.85035

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



1.0 - ITL
 1.00000
 1.02213
 1.01256
 1.04177
 1.01906

RAM = 100.000000
 RAM = 50.000000
 RAM = 25.000000
 RAM = 12.500000
 RAM = 18.750000
 RAM = 21.875000
 RAM = 23.437500
 RAM = 24.218750
 RAM = 24.609375
 RAM = 24.804687
 RAM = 24.902344
 RAM = 24.951172
 RAM = 24.926758
 RAM = 24.914551
 RAM = 24.920654
 RAM = 24.917603
 RAM = 24.916077

ITE. 2 RAMDA = 24.916077
 BUS 1 NO.GEN 1 POW.GEN 3.33357
 BUS 3 NO.GEN 2 POW.GEN 3.01839
 BUS 5 NO.GEN 3 POW.GEN 2.85143

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

1.0 - ITL
 1.00000
 1.02206
 1.01249
 1.04172
 1.01899

RAM = 100.000000
 RAM = 50.000000
 RAM = 25.000000
 RAM = 12.500000
 RAM = 18.750000
 RAM = 21.875000
 RAM = 23.437500
 RAM = 24.218750
 RAM = 24.609375
 RAM = 24.804687
 RAM = 24.902344
 RAM = 24.951172
 RAM = 24.926758
 RAM = 24.914551
 RAM = 24.920654
 RAM = 24.917603
 RAM = 24.916077
 RAM = 24.916840
 RAM = 24.917221

ITE. 3 RAMDA = 24.917221
 BUS 1 NO.GEN 1 POW.GEN 3.33244
 BUS 3 NO.GEN 2 POW.GEN 3.01902
 BUS 5 NO.GEN 3 POW.GEN 2.85197


จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

1.0 - ITL
 1.00000
 1.02206
 1.01249
 1.04172
 1.01899

RAM = 100.000000
 RAM = 50.000000
 RAM = 25.000000
 RAM = 12.500000
 RAM = 18.750000
 RAM = 21.875000
 RAM = 23.437500
 RAM = 24.218750
 RAM = 24.609375
 RAM = 24.804687
 RAM = 24.902344
 RAM = 24.951172
 RAM = 24.926758
 RAM = 24.914551
 RAM = 24.920654
 RAM = 24.917603
 RAM = 24.916077
 RAM = 24.916840

ITE. 4 RAMDA = 24.916840
 BUS 1 NO.GEN 1 POW.GEN 3.33282
 BUS 3 NO.GEN 2 POW.GEN 3.01941
 BUS 5 NO.GEN 3 POW.GEN 2.85238


จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



BUS NO.	VOLT		ANGLE (DEGREE)	GENERATION		DEMAND	
	PU.	KV		MW	MVAR	MW	MVAR
1	1.0500	144.90	0.0000	333.37	242.92	231.00	86.00
2	0.8750	120.75	-8.8194	0.00	0.00	201.00	128.00
3	1.0200	140.76	1.9639	301.90	94.78	161.00	42.00
4	0.7437	102.63	-12.1652	0.00	0.00	100.00	100.00
5	1.0200	140.76	0.0032	285.20	181.32	211.00	76.00

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

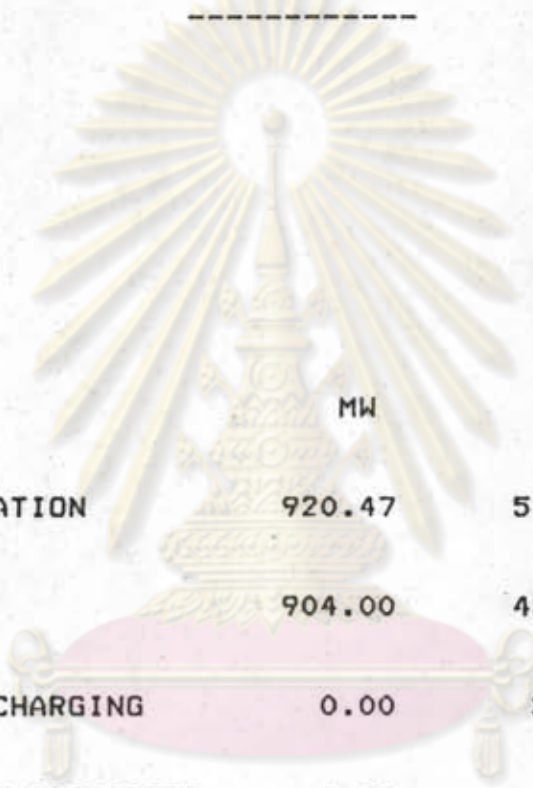
ตารางที่ ก.4 สภาวะต่างๆที่บ่งชี้จากโหลดไหลว่ที่เหมาะสมของตัวอย่าง ก.1



LINE NO.	FROM BUS P	TO BUS Q	FLOW FROM P		FLOW TO Q		LOSS	
			MW	MVAR	MW	MVAR	MW	MVAR
1	1	2	51.96	51.23	-49.82	-41.39	2.13	9.84
2	1	3	-13.48	12.39	13.59	-17.14	0.12	4.75
3	2	3	-97.89	-49.71	101.59	74.39	3.70	24.68
4	1	4	63.89	93.30	-58.75	-59.75	5.14	33.54
5	2	5	-53.28	-36.88	55.21	46.02	1.93	9.14
6	3	5	25.66	-4.48	-25.55	2.19	0.11	2.28
7	4	5	-41.25	-40.18	44.47	57.10	3.22	16.92

ศูนย์วิทยทรัพยากร
 จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย
 ตารางที่ ก.5 การไหลของกำลังไฟฟ้า

SYSTEM TOTAL

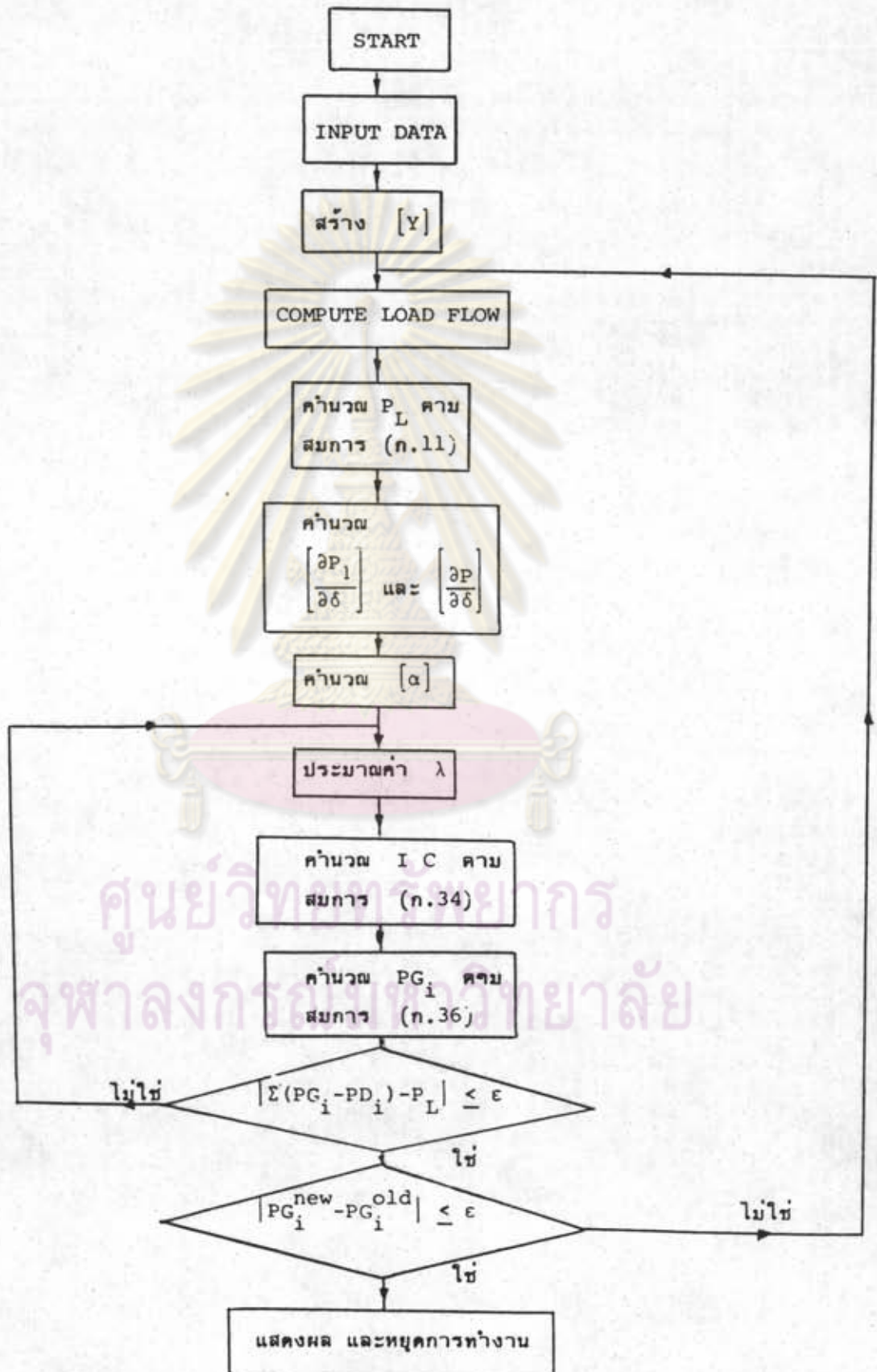


	MW	MVAR
GENERATION	920.47	519.02
LOAD	904.00	432.00
LINE CHARGING	0.00	38.29
STATIC CAPACITOR	0.00	0.00
LOSSES	16.35	101.16
MISMATCH	0.12	24.15

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ตารางที่ ก.6 ผลสรุปของระบบ

ไหลว่ซำรทของกำรจ้คสรรกำล้งผลิตให้ค้องคำมหล้กเหรฐศำสตร์ของระบบไฟฟ้ำกำล้ง



ภาคผนวก ข.

วิธีแก้สมการเชิงเส้นโดยการจัดตัวแปรของเกาส์-จอร์แดน

ในระบบสมการเชิงเส้น (Linear Equation) สามารถเขียนในรูปของเมทริกซ์ได้
ตามสมการ (ข.1)

$$\begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix} \quad (\text{ข.1})$$

หรือ

$$[A] [X] = [C] \quad (\text{ข.2})$$

ซึ่ง $[A]$ มีมิติ $n \times n$ $[X]$ และ $[C]$ มีมิติ $n \times 1$ เป็นเมทริกซ์แนว (Column Matirx)
โดยที่ $[X]$ เป็นตัวแปร $[C]$ และ $[A]$ เป็นค่าคงที่
 n แทน จำนวนสมการซึ่งเท่ากับจำนวนตัวแปร

จากสมการ (ข.1) ทหาร a_{11} ในแถว (Row) แรกตลอดทั้งสองข้างได้เป็นสมการ (ข.3)

$$\begin{bmatrix} 1 & B_{12} & \cdots & B_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} D_1 \\ C_2 \\ \vdots \\ C_n \end{bmatrix} \quad (\text{ข.3})$$

โดยที่

$$B_{1i} = \frac{a_{1i}}{a_{11}} \quad i = 2, \dots, n$$

$$D_1 = \frac{C_1}{a_{11}}$$

จากสมการ (ข.3) คูณแถวแรกด้วย a_{k1} และนำไปลบกับแถวที่ k จะได้สมการ (ข.4)

$$\begin{bmatrix} 1 & B_{12} & \dots & B_{1n} \\ 0 & E_{22} & \dots & E_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & E_{n2} & \dots & E_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} D_1 \\ F_2 \\ \vdots \\ F_n \end{bmatrix} \quad (\text{ข.4})$$

โดยที่

$$E_{ki} = a_{ki} - a_{k1} B_{1i} \quad k, i=1, \dots, N$$

$$F_k = C_k - a_{k1} D_1$$

ทำคามวิธีตั้งขึ้นต้นจนกระทั่งได้

$$[I] [x] = [y] \quad (\text{ข.5})$$

[I] แทน ยูนิทเมทริกซ์ (Unit Matrix)

$$[y] = \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$$

ดังนั้นคำตอบของสมการเชิงเส้นนี้ คือ

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

$$x_1 = y_1$$

$$x_2 = y_2$$

$$\vdots = \vdots$$

$$x_n = y_n$$

ภาคผนวก ค.

สัญลักษณ์และการใส่ข้อมูล

ค.1 การจัดเตรียมข้อมูล

ข้อมูลที่ต้องเตรียมเพื่อใช้ในการโปรแกรมวางแผนงานขยายสายส่ง สามารถแบ่งเป็นส่วนใหญ่ๆ 4 ส่วน ดังนี้

1. ส่วนควบคุมการทำงานและการแสดงผล
2. ส่วนองค์ประกอบต่างๆ ของระบบไฟฟ้ากำลัง ได้แก่ สายส่ง หม้อแปลง ตัวเก็บประจุ
3. ส่วนของบัส
4. ส่วนลักษณะสมบัติของ เครื่องกำเนิดไฟฟ้า

ค.1.1 ข้อมูลส่วนควบคุมการทำงานและแสดงผล

<u>สัญลักษณ์</u>	<u>ความหมาย</u>	<u>พอร์มเมท</u>
NB	จำนวนบัสทั้งหมดมีได้มากที่สุด 10 บัส	I 5
NL	จำนวนสายส่งทั้งหมดมีได้มากที่สุด 20 เส้น	I 5
NC	จำนวนตัวเก็บประจุทั้งหมดมีได้มากที่สุด 20 ตัว	I 5
NT	จำนวนหม้อแปลงทั้งหมดมีได้มากที่สุด 20 ชุด	I 5
LNIT	จำนวนรอบสูงสุดของการทำอินเทอร์เทค ถ้าเกินค่านี้โปรแกรมจะหยุดการคำนวณ	I 5
NEC	ถ้ามีค่าไม่เท่ากับศูนย์ โปรแกรมจะหาจุด ทำงานที่เหมาะสมของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า ในขณะที่ทำอินเทอร์เทค	I 5

<u>สัญลักษณ์</u>	<u>ความหมาย</u>	<u>พอร์แมท</u>
NP	ถ้ามีค่าเป็นศูนย์จะหมายถึงองค์ประกอบ ต่างๆ (สายส่ง, หม้อแปลง, ตัวเก็บ ประจุ) ถูกบ่อนข้อมูลในระบบต่อหน่วย	I 5
XOR	อัตราส่วนรีแอกแตนซ์ (Reactance) ต่อความต้านทาน (Resistance) ของ สายส่งเส้นใหม่	F 10.5
XOC	อัตราส่วนรีแอกแตนซ์ (Reactance) ต่อไลน์ชาร์จ (Line Charge) ของ สายส่งเส้นใหม่	F 10.5
ACF	ตัวเร่ง	F 10.5
OPTION (I)	คำสั่งควบคุมการแสดงผล	10 I 2
OPTION (1)	มีค่าไม่เท่ากับศูนย์จะแสดงผลกำลังไฟฟ้า เข้าสู่ระบบ และกำลังไฟฟ้าที่ออกจาก ระบบ	I 2
OPTION (2)	มีค่าไม่เท่ากับศูนย์จะแสดงผลข้อมูลของ สายส่ง	I 2
OPTION (3)	มีค่าไม่เท่ากับศูนย์จะแสดงผลข้อมูลของ หม้อแปลง และตัวเก็บประจุ ถ้าทั้งหม้อ แปลงหรือตัวเก็บประจุมืออยู่ในระบบ	I 2
OPTION (4)	มีค่าไม่เท่ากับศูนย์จะแสดงผลบัสแอกซิแดนซ์ เมทริกซ์	I 2
OPTION (5)	มีค่าไม่เท่ากับศูนย์จะแสดงผลที่ได้จากการ ศึกษาโหลดไหลว์ โหลดไฟลว์ กระแสใน สายส่ง และผลสรุปของระบบ	I 2
OPTION (6) ถึง	ไม่ได้ใช้งาน แต่เหลือไว้สำหรับแก้ไขแสดง	I 2
OPTION (10)	ผลในอนาคต	

<u>สัญลักษณ์</u>	<u>ความหมาย</u>	<u>พอร์มัท</u>
ERROR	ค่าความผิดพลาดที่ใช้ในการศึกษาโหลด ไฟล์ และหาจุดทำงานที่เหมาะสมของ เครื่องกำเนิดไฟฟ้า	F 10.4
PBASE	ค่าฐาน MVA ของระบบ	F 10.4
SEF	ค่าแฟคเตอร์ความปลอดภัย	F 10.4
<u>หมายเหตุ</u>	การแสดงผลของโปรแกรมนี้ ค่า OPTION แต่ละตัวมีค่าเท่าไรก็ตาม จะแสดงค่า PBASE SEF ACF และข้อมูลของสายส่งเส้นใหม่เสมอ	โปรแกรม

ค.1.2 ข้อมูลส่วนองค์ประกอบต่างๆ ของระบบไฟฟ้ากำลัง

<u>สัญลักษณ์</u>	<u>ความหมาย</u>	<u>พอร์มัท</u>
LINE	ลำดับที่ของสายส่ง	I 3
SB และ EB	บัสที่สายส่งเชื่อมต่ออยู่	I 3
ZSER	อิมพีแดนซ์ของสายส่ง	2 F 10.4
YSHT	ไลน์ชาร์จของสายส่ง	2 F 10.4
YSER	แอดมิแดนซ์ของสายส่ง	2 F 10.4
ZSHT	ไลน์ชาร์จของสายส่ง	2 F 10.4
LOLD	มีค่าไม่เป็นศูนย์จะหมายถึงสายส่ง เส้นใหม่	I 2
VBL	ฐานแรงดันของสายส่ง	F 10.4
CLAMP	ค่ากระแสสูงสุดของสายส่งที่ยอมให้ เกิดขึ้น (หน่วย กิโลแอมแปร์)	F 10.4
CPOW	ค่ากำลังไฟฟ้าจริงของสายส่งที่ยอม ให้ส่งผ่านได้	F 10.4
T	ลำดับที่ของหม้อแปลง	I 3
TB	บัสที่หม้อแปลง เชื่อมต่ออยู่โดยกำหนด ให้บัสนี้มีค่าอัตราส่วนขดลวดมีค่าเป็น 1.0	I 3

<u>สัญลักษณ์</u>	<u>ความหมาย</u>	<u>ฟอร์แมท</u>
AB	บัสที่หม้อแปลงต่อเชื่อมอยู่โดยกำหนดให้ บัสนี้มีอัตราส่วนขลวดเป็นค่าใดก็ได้	I 3
ZXFMR	อิมพีแดนซ์ของหม้อแปลง	2 F 10.5
A	อัตราส่วนขลวดที่บัส AB	2 F 10.5
VTF	ฐานแรงดันของหม้อแปลง	F 10.5
C	ลำดับที่ของตัวเก็บประจุ	I 3
CB	บัสที่ตัวเก็บประจุต่อเชื่อมกับกราวด์	I 3
YCAP	แอดมิแดนซ์ของตัวเก็บประจุ	2 F 10.5

หมายเหตุ ข้อมูล ZSER และ YSER หรือ ZSHT และ YSHT เป็นส่วนกลับของกัน
และกัน ดังนั้นจะเลือกใส่ตัวไหนก็ได้

ค.1.3 ข้อมูลส่วนของบัส

<u>สัญลักษณ์</u>	<u>ความหมาย</u>	<u>ฟอร์แมท</u>
NOB	ลำดับที่ของบัส	I 3
NBG	ถ้ามีค่าไม่เท่ากับศูนย์จะหาจุดทำงานที่ เหมาะสมให้แก่เครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่ บัสนี้	I 3
NTYB	ชนิดของบัส ถ้ามีค่าเป็น 1 หมายถึง ไหลคบัส 2 หมายถึง บัสควบคุมแรงดัน 3 หมายถึง สริงบัส	I 3
PD	กำลังไฟฟ้าจริงของไหลค (หน่วย เมกะวัตต์)	F 10.5
QD	กำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟของไหลค (หน่วย เมกะวาร์)	F 10.5
PG	กำลังไฟฟ้าจริงที่จ่าย (หน่วย เมกะวัตต์)	F 10.5

<u>สัญลักษณ์</u>	<u>ความหมาย</u>	<u>พอร์มท</u>
QG	กำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟที่จ่าย (หน่วย เมกะวาร์)	F 10.5
VBASE	ฐานแรงดันที่บัส	F 10.5
VSPEC	แรงดันสมมุติ เริ่มต้นของการศึกษา โหลดไฟลว์	F 10.5
QMAX	กำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟสูงสุดที่บัส	F 10.5
QMIN	กำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟต่ำสุดที่บัส	F 10.5

ค.1.4 ข้อมูลส่วนลักษณะสมบัติของ เครื่องกำเนิดไฟฟ้า

<u>สัญลักษณ์</u>	<u>ความหมาย</u>	<u>พอร์มท</u>
AL	ค่า A_i ในสมการ (ก.36)	F 10.5
BE	ค่า B_i ในสมการ (ก.36)	F 10.5
GA	ค่า C_i ในสมการ (ก.36)	F 10.5

ค.2 ข้อมูลพิเศษ

เนื่องจากการป้อนข้อมูลบางครั้งอาจผิดพลาดได้ ข้อมูลบางตัวจะตรวจสอบและแก้ไข

ดังนี้

<u>สัญลักษณ์</u>	<u>ค่าที่อ่านได้</u>	<u>ค่าที่แก้ไข</u>
ERROR	น้อยกว่า 0.0	0.0001
PBASE	0.0	1.0
SEF	มากกว่า 100.0	SEF/100.0
	น้อยกว่า 1.0	1.0
VBL	0.0	1.0
CLAMP	0.0	1.0
CPOW	0.0	1.0

<u>สัญลักษณ์</u>	<u>ค่าที่อ่านได้</u>	<u>ค่าที่แก้ไข</u>
VBASE	0.0	1.0
VSPEC	0.0	1.0
VTF	0.0	1.0

ข้อสังเกต

การใส่ข้อมูลนั้นมักเลือกจากสภาวะโหลดสูงสุด (Peak Load) แต่เนื่องจากในสภาวะนี้ไม่ได้รับรองว่าจะเกิดสภาวะกระแสสูงสุดในสายส่งแต่ละเส้นด้วย จาก

$$|I| = \frac{|S|}{\sqrt{3}V} \quad (ค.1)$$

เพื่อความมั่นใจว่าระบบยังคงทำงานได้โดยปกติในสภาวะกระแสสูงสุด จึงจะค่าคงที่ $\sqrt{3}$ ในสมการ (ค.1) ในการตรวจสอบกระแสที่ไหลในสายส่ง

ข้อแนะนำ

ค่า SFV ควรใช้มากกว่า 200 % หรือ 2.0 ทั้งนี้เพื่อในกรณีที่ต้องตัดสายส่ง ออกจากระบบมากกว่า 1 เส้น ระบบยังคงไม่เกิดสภาวะโหลดเกิน

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ตัวอย่างที่ ค.1 กำหนดระบบไฟฟ้ากำลังตามตัวอย่าง ก.1 กำหนดสายส่งทุกเส้นเป็นสายส่งเส้นใหม่ และสถานะเริ่มต้นตามตารางที่ ก.3 ซึ่งการใส่ข้อมูลและผลลัพธ์ที่ได้เป็นดังนี้

CONTROL DATA

5, 7, 0, 0, 50, 0, 0
7.67, 2.247, 20.0, 1, 1, 1, 1, 1
0.0, 100.0, 3.0

LINE DATA

1, 1, 2, 0.041, 0.3146, 0.0, 0.14
1, 100.0, 3.0, 300.0
2, 1, 3, 0.0309, 0.2373, 0.0, 0.1056
1, 100.0, 1.5, 150.0
3, 2, 3, 0.0238, 0.1823, 0.0, 0.0812
1, 100.0, 4.5, 390.0
4, 1, 4, 0.0419, 0.3213, 0.0, 0.143
1, 100.0, 3.6, 210.0
5, 2, 5, 0.0366, 0.2806, 0.0, 0.1248
1, 100.0, 3.0, 300.0
6, 3, 5, 0.0173, 0.1367, 0.0, 0.0608
1, 100.0, 1.5, 150.0
7, 4, 5, 0.0573, 0.4397, 0.0, 0.1956
1, 100.0, 1.8, 180.0

 BUS DATA

1, 1, 3, 231.0, 86.0
 100.0, 1.05, 500.0, -500.0
 2, 0, 1, 201.0, 128.0
 100.0
 3, 1, 2, 161.0, 42.0, 300.0
 100.0, 1.02, 500.0, -500.0
 4, 0, 1, 100.0, 100.0
 100.0
 5, 1, 2, 211.0, 76.0, 300.0
 100.0, 1.02, 500.0, -500.0

 POWER GENERATION DATA

-3.0, 1.5, -0.05
 -3.0, 1.5, -0.05
 -3.0, 1.5, -0.05

ศูนย์วิทยทรัพยากร
 จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

เลือกการศึกษาโหลดโพลาร์โดยวิธีปรับปรุงพาสคิกอปเป็ด ข้อมูลที่คำนวณได้แสดงดังต่อไปนี้

LINE	BUS CODE F-Q	SERIES IMPEDANCE	LINE CHARGING	VOLT (KV)	MAX POWER	MAX (KAMP)
1	1 ; 2	4.469 +J 34.277	0.000 +J 0.002	100.0	300.0	3.0
2	1 ; 3	1.056 +J 8.103	0.000 +J 0.000	100.0	150.0	1.5
3	2 ; 3	1.306 +J 10.016	0.000 +J 0.000	100.0	390.0	4.5
4	1 ; 4	1.318 +J 10.107	0.000 +J 0.000	100.0	210.0	3.6
5	2 ; 5	1.930 +J 14.805	0.000 +J 0.001	100.0	300.0	3.0
6	3 ; 5	1.408 +J 10.796	0.000 +J 0.000	100.0	150.0	1.5
7	4 ; 5	2.416 +J 18.534	0.000 +J 0.001	100.0	180.0	1.8

ตารางที่ ค.1 พารามิเตอร์ของสายส่งในรูปของอิมพีแดนซ์

LINE	BUS CODE P-Q	SERIES IMPEDANCE	LINE CHARGING	VOLT (KV)	MAX POWER	MAX (KAMP)
1	1 ; 2	0.045 +J 0.343	0.000 +J 0.153	100.0	3.0	3.0
2	1 ; 3	0.011 +J 0.081	0.000 +J 0.036	100.0	1.5	1.5
3	2 ; 3	0.013 +J 0.100	0.000 +J 0.045	100.0	3.9	4.5
4	1 ; 4	0.013 +J 0.101	0.000 +J 0.045	100.0	2.1	3.6
5	2 ; 5	0.019 +J 0.148	0.000 +J 0.066	100.0	3.0	3.0
6	3 ; 5	0.014 +J 0.108	0.000 +J 0.048	100.0	1.5	1.5
7	4 ; 5	0.024 +J 0.185	0.000 +J 0.082	100.0	1.8	1.8

ตารางที่ ค.2 ตารางมีเตอร์ของสายส่งในระบบค่อหน่วย

1:1	-----	2	-----	3	-----	4	-----	5	-----	:
:	3.2245:	-0.3740:	-1.5821:	-1.2684:	0.0000:	:	:	:	:	:
:	-24.6150J:	2.8687J:	12.1348J:	9.7283J:	0.0000J:	:	:	:	:	:
2:1	-----	2	-----	3	-----	4	-----	5	-----	:
:	-0.3740:	2.5198:	-1.2799:	0.0000:	-0.8659:	:	:	:	:	:
:	2.8687J:	-19.1955J:	9.8168J:	0.0000J:	6.6415J:	:	:	:	:	:
3:1	-----	2	-----	3	-----	4	-----	5	-----	:
:	-1.5821:	-1.2799:	4.0495:	0.0000:	-1.1875:	:	:	:	:	:
:	12.1348J:	9.8168J:	-30.9953J:	0.0000J:	7.1081J:	:	:	:	:	:
4:1	-----	2	-----	3	-----	4	-----	5	-----	:
:	-1.2684:	0.0000:	0.0000:	1.7600:	-0.6917:	:	:	:	:	:
:	9.7283J:	0.0000J:	0.0000J:	-14.9698J:	5.3052J:	:	:	:	:	:
5:1	-----	2	-----	3	-----	4	-----	5	-----	:
:	0.0000:	-0.8659:	-1.1875:	-0.6917:	2.7451:	:	:	:	:	:
:	0.0000J:	6.6415J:	9.1081J:	5.3052J:	-20.9567J:	:	:	:	:	:
6:1	-----	2	-----	3	-----	4	-----	5	-----	:

ศูนย์วิทยทรัพยากร

ตารางที่ ค.3 บัณฑิตนิเทศน์เบทริกซ์

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

BUS NO.	GENERATIONS		LOAD	
	MW	MVAR	MW	MVAR
1	309.46	225.79	231.00	86.00
2	0.00	0.00	201.00	128.00
3	305.34	63.33	161.00	42.00
4	0.00	0.00	100.00	100.00
5	295.27	142.02	211.00	76.00

ศูนย์วิทยทรัพยากร

ตารางที่ ค.4 กำลังไฟฟ้าที่เข้าและออกจากบัสต่างๆ

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

BUS NO.	VOLT		ANGLE (DEGREE)	GENERATION		DEMAND	
	PU.	KV		MW	MVAR	MW	MVAR
1	1.0500	105.00	0.0000	309.46	225.79	231.00	86.00
2	0.9426	94.26	-5.0634	0.00	0.00	201.00	128.00
3	1.0200	102.00	1.0230	305.34	63.33	161.00	42.00
4	0.9551	95.51	-3.2404	0.00	0.00	100.00	100.00
5	1.0200	102.00	0.1123	295.27	142.02	211.00	76.00

ศูนย์วิทยทรัพยากร


ตารางที่ ค.5 สภาวะที่มีสต่างๆ

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

LINE NO.	FROM BUS	TO BUS	FLOW FROM P		FLOW TO Q		LOSS	
			MW	MVAR	MW	MVAR	MW	MVAR
1	1	2	29.42	21.79	-28.70	-31.45	0.72	9.66
2	1	3	-18.19	39.47	18.39	-41.83	0.20	2.36
3	2	3	-108.72	-55.26	110.87	67.49	2.15	12.23
4	1	4	67.23	78.53	-65.91	-72.94	1.32	5.59
5	2	5	-63.58	-41.29	64.78	44.12	1.20	2.83
6	3	5	15.08	-4.34	-15.05	-0.42	0.03	3.93
7	4	5	-34.09	-27.06	34.53	22.32	0.44	4.75

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย
ตารางที่ ค.6 การไหลของกำลังไฟฟ้า

SYSTEM TOTAL



	MW	MVAR
GENERATION	910.07	431.14
LOAD	904.00	432.00
LINE CHARGING	0.00	47.41
STATIC CAPACITOR	0.00	0.00
LOSSES	6.07	41.34
MISMATCH	0.00	5.21

ภาคผนวก ง.

วิเคราะห์การทำงานของโปรแกรม

ง.1 ส่วนโปรแกรมหลัก (Main Program)

ลำดับการทำงาน

1. กำหนดรอบการทำงานเป็น 0 ด้วยตัวแปร NITT
2. เรียกใช้โปรแกรมย่อย (Subroutine) INPUT เพื่ออ่านหรือป้อนข้อมูลที่จำเป็น
3. เรียกใช้โปรแกรมย่อย (Subroutine) YBUS เพื่อสร้างบัสแอดมิตแตนซ์เมทริกซ์
4. เรียกใช้โปรแกรมย่อย (Subroutine) NEW1 เพื่อจัดเรียงข้อมูลให้เหมาะสม
5. ตรวจสอบข้อมูล
 ถ้า $NEC = 0$ แล้ว เรียกใช้โปรแกรมย่อย (Subroutine) NEWTON เพื่อศึกษาโหลดไหล่ว
 ถ้า $NEC \neq 0$ แล้ว เรียกใช้โปรแกรมย่อย (Subroutine) ECO เพื่อหาโหลดไหล่วที่เหมาะสม
6. เรียกใช้โปรแกรมย่อย (Subroutine) CHECK เพื่อตรวจสอบมีสภาวะโหลดเกิน กระแสเกินในสายส่งเส้นใดหรือไม่
7. ตรวจสอบข้อมูล
 ถ้า $NMM = 0$ แล้ว ไปขั้นตอนที่ 10 (ไม่มีสภาวะโหลดและกระแสเกินเกิดขึ้น)
8. จัดข้อมูล

$$NITT = NITT + 1$$
 ตรวจสอบข้อมูล
 ถ้า $NITT > LNIT$ แล้วแสดงผล LNIT และหยุดการทำงาน
9. เรียกใช้โปรแกรมย่อย (Subroutine) CHANGE เพื่อคำนวณความไวของเนทเวอร์ค เปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ต่างๆ ของสายส่งเส้นใหม่ สร้างบัสแอดมิตแตนซ์เมทริกซ์ใหม่ และย้อนกลับไปยังขั้นตอนที่ 5

10. ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า $NEC = 0$ เรียกใช้โปรแกรมย่อย (Subroutine) ECO

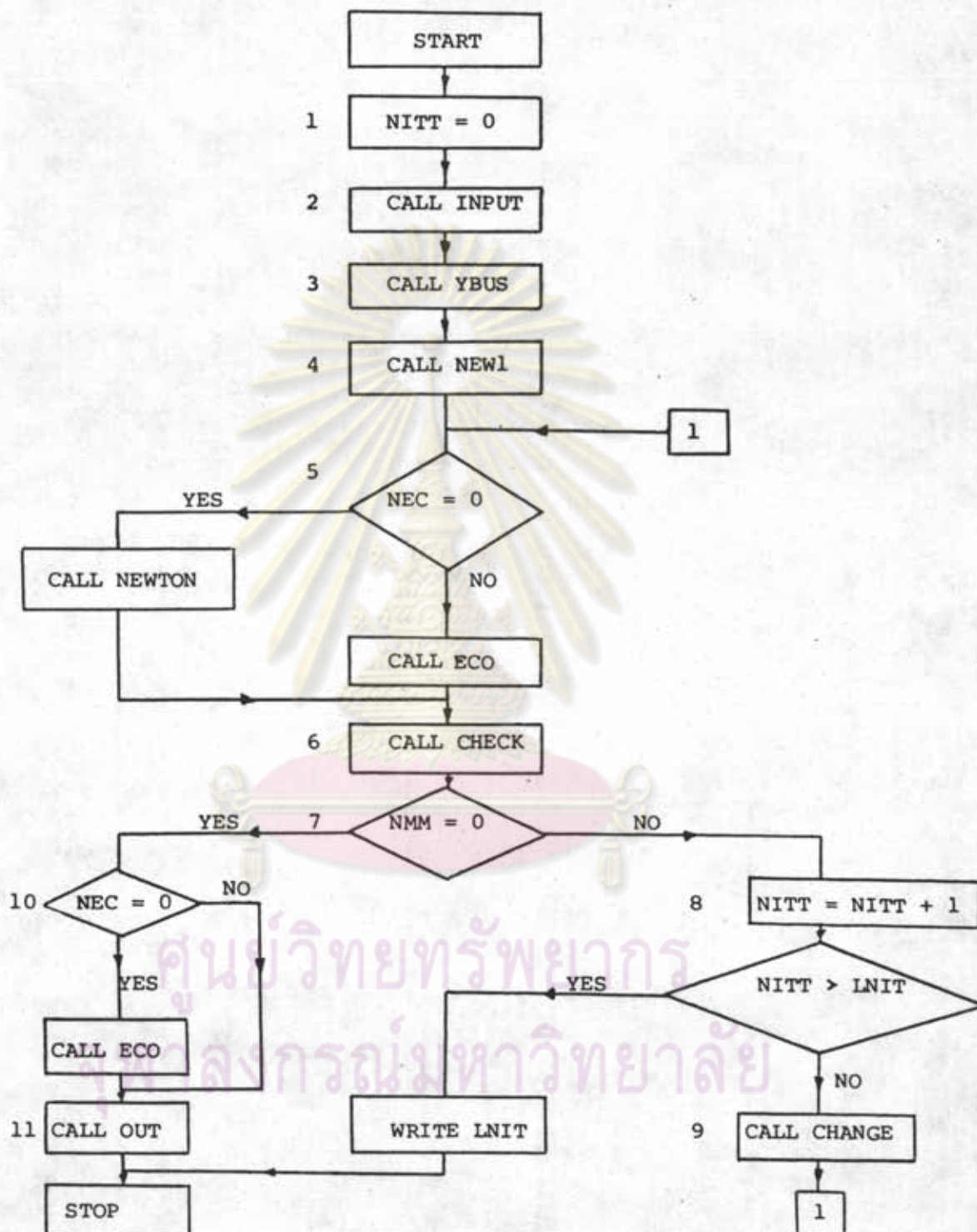
11. เรียกใช้โปรแกรมย่อย (Subroutine) OUT เพื่อแสดงผลลัพธ์ของโปรแกรม

12. หยุดการทำงาน



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ไฟล์เวิร์กของโปรแกรมหลัก



ง.2 ส่วนโปรแกรมย่อย INPUT

ลำดับการทำงาน

1. อ่านข้อมูลส่วนควบคุมการทำงานของโปรแกรม (ดูหัวข้อ ค.1.1)
2. ตรวจสอบข้อมูลต่อไปนี้
 - ถ้า $ERROR \leq 0.0$ แล้ว $ERROR = 0.0001$
 - ถ้า $PBASE = 0.0$ แล้ว $PBASE = 1.0$
 - ถ้า $SEF > 100.0$ แล้ว $SEF = SFF/100.0$ (แสดงว่าใส่ SEF

ในหน่วยเปอร์เซ็นต์)

ถ้า $SEF < 1.0$ แล้ว $SEF = 1.0$

3. ข้อมูลของสายส่ง (ดูหัวข้อ ค.1.2) โดยทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NL

ดังนี้

3.1 อ่านข้อมูลสายส่ง I

3.2 ตรวจสอบข้อมูลต่อไปนี้

ถ้า $VBL(I) = 0.0$ แล้ว $VBL(I) = 1.0$

ถ้า $CLAMP(I) = 0.0$ แล้ว $CLAMP(I) = 1.0$

ถ้า $CPOW(I) = 0.0$ แล้ว $CPOW(I) = 1.0$

3.3 เปลี่ยนค่า CPOW(I) และ CLAMP(I) อยู่ในระบบค่อนหน่วย

ตรวจสอบข้อมูลต่อไปนี้

ถ้า $|ZXER(I)| = 0.0$ แล้ว $ZSER(I) = 1.0/YSER(I)$

ถ้า $|YSER(I)| = 0.0$ แล้ว $YSER(I) = 1.0/ZSER(I)$

ถ้า $|YSHT(I)| = 0.0$ แล้ว $YSHT(I) = 1.0/ZSHT(I)$

4. ข้อมูลของบัส (ดูหัวข้อ ค.1.3) โดยทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NB

ดังนี้

4.1 อ่านข้อมูลของบัส I

4.2 ตรวจสอบข้อมูลต่อไปนี้

ถ้า $VBASE(I) = 0.0$ แล้ว $VBASE(I) = 1.0$

ถ้า $VSPEC(I) = 0.0$ แล้ว $VSPEC(I) = 1.0$

- 4.3 เปลี่ยนข้อมูลเกี่ยวกับกำลังไฟฟ้าอยู่ในระบบค่อนหน่วย
5. อ่านข้อมูลของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า (ดูหัวข้อ ค.1.4) โดยทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NB ดังนี้
- 5.1 ตรวจสอบข้อมูล
ถ้า $NBG(I) = 0$ แล้วย้อนไปอ่านบัสใหม่
- 5.2 อ่านข้อมูลลักษณะสมบัติของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า
6. ตรวจสอบมีหม้อแปลงในระบบหรือไม่
ถ้า $NT = 0$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 8
7. อ่านข้อมูลของหม้อแปลง (ดูหัวข้อ ค.1.2) โดยทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NT ดังนี้
- 7.1 อ่านข้อมูลของหม้อแปลง I
- 7.2 ตรวจสอบข้อมูล
ถ้า $VTF(I) = 0.0$ แล้ว $VTF(I) = 1.0$
- 7.3 จัดข้อมูล
 $YXFMR(I) = 1.0/ZXFMR$
8. ตรวจสอบมีตัวเก็บประจุในระบบหรือไม่
ถ้า $NC = 0$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 10
9. อ่านข้อมูลของตัวเก็บประจุ (ดูหัวข้อ ค.1.2) โดยทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NC ดังนี้
- 9.1 อ่านข้อมูลตัวเก็บประจุ
10. ตรวจสอบข้อมูลสายส่ง หม้อแปลง ตัวเก็บประจุ องค์ประกอบต่างๆ อยู่ในระบบค่อนหน่วยหรือไม่
ถ้า $NP = 0$ แล้วกลับไปยังโปรแกรมหลัก
11. เปลี่ยนองค์ประกอบของสายส่งทุกเส้นให้อยู่ในระบบค่อนหน่วย โดยทำงานเป็นรอบจนครบ NL
12. ตรวจสอบมีหม้อแปลงในระบบหรือไม่
ถ้า $NT = 0$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 14
13. เปลี่ยนองค์ประกอบของหม้อแปลงให้อยู่ในระบบค่อนหน่วย โดยทำงานเป็นรอบจนครบ NT



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จ.พาสังกรสมิตาวิทยา

14. ตรวจสอบมีตัวเก็บประจุในระบบหรือไม่

ถ้า $NC = 0$ แล้วกลับไปยังโปรแกรมหลัก

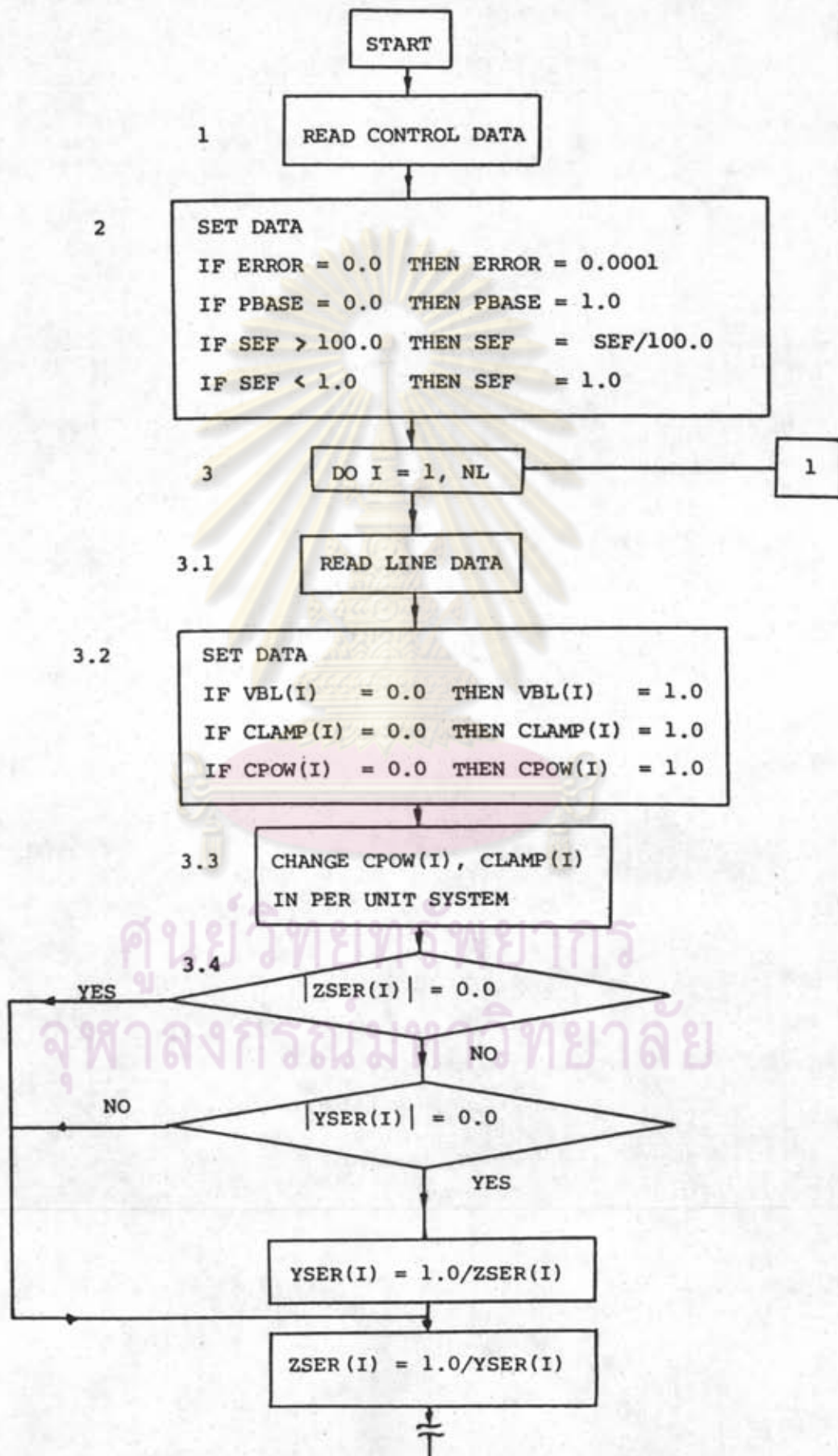
15. เปลี่ยนองค์ประกอบของตัวเก็บประจุให้อยู่ในระบบค่อหน่วย โดยทำงานเป็นรอบ

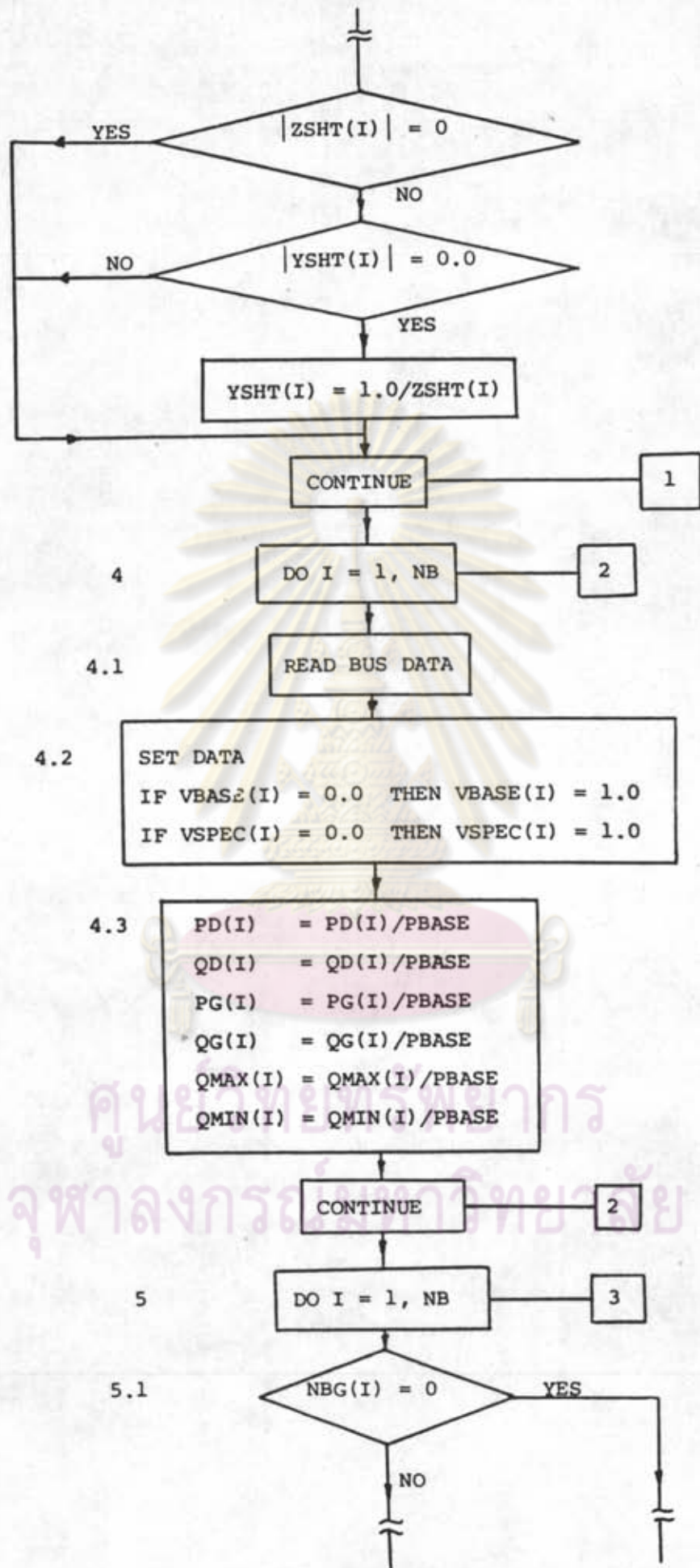
จนครบ NC

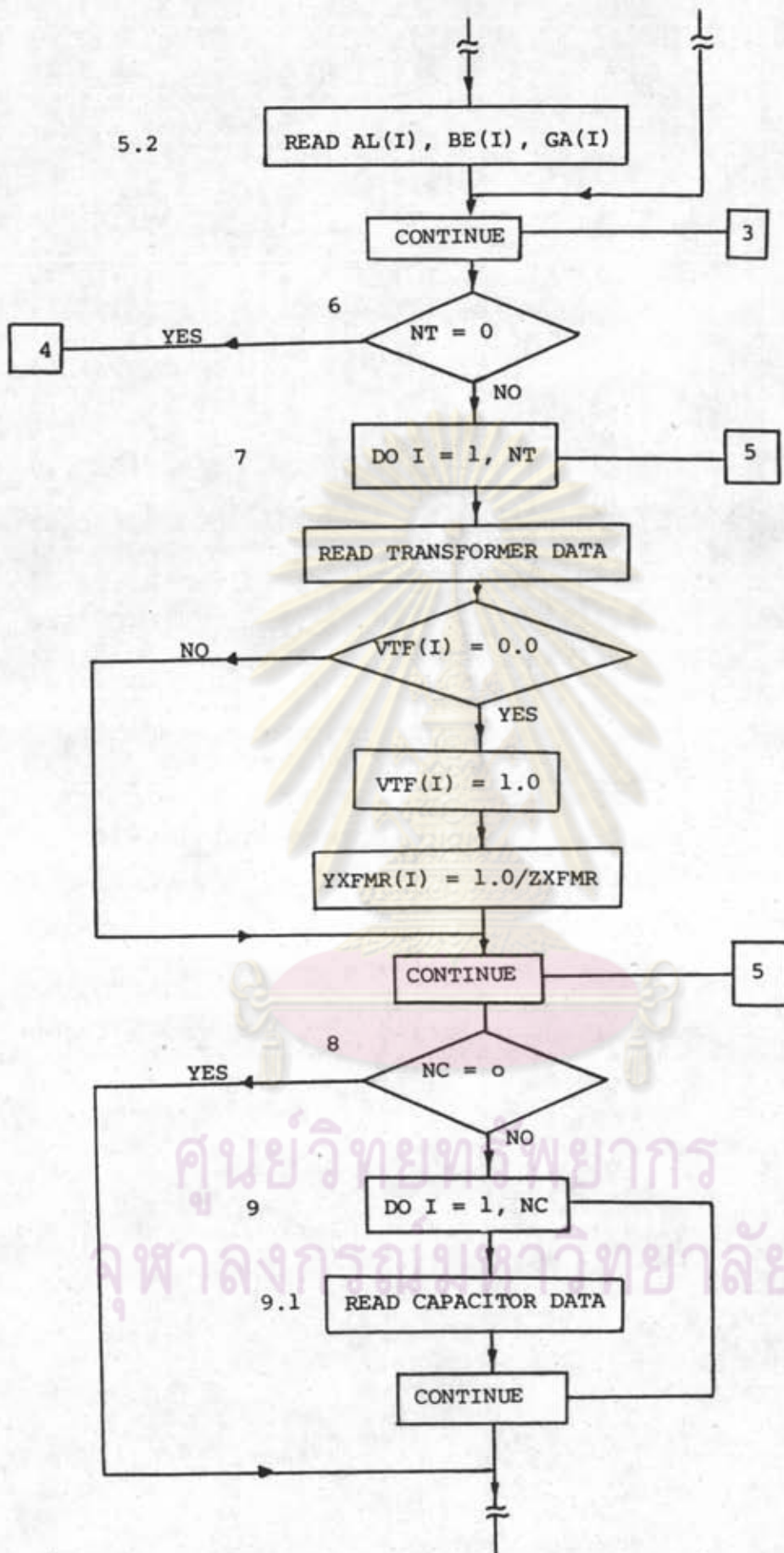


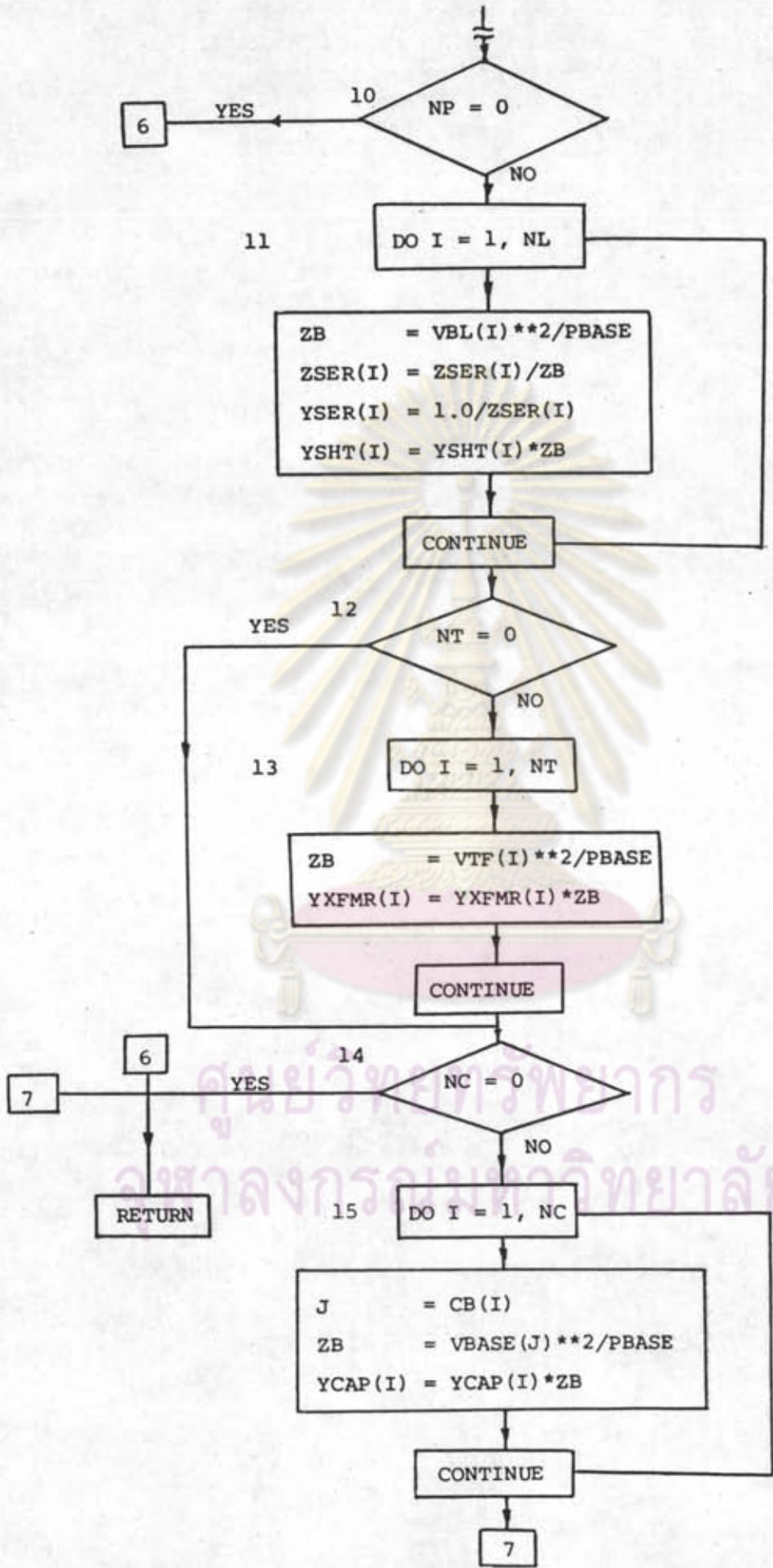
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ไหลว่ชารกของโปรแกรมข้อย Input









ง.3 ส่วนโปรแกรมย่อย YBUS

ลำดับการทำงาน

1. ทำงานเป็นรอบซ้อนกัน

1.1 $I = 1, NB$

1.2 $J = 1, NB$

$$Y(I,J) = \text{CMPLX}(0.0, 0.0)$$

2. ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NL สร้างมัลติแอดมิแดนซ์เมทริกซ์โดยวิธีอีลิเมนต์ แสคป์ ตามสมการ (2.10)

3. ตรวจสอบมีตัวเก็บประจุในระบบหรือไม่

ถ้า $NC = 0$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 5

4. ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NC สร้างมัลติแอดมิแดนซ์เมทริกซ์โดยวิธีอีลิเมนต์ แสคป์ ตามสมการ (2.12)

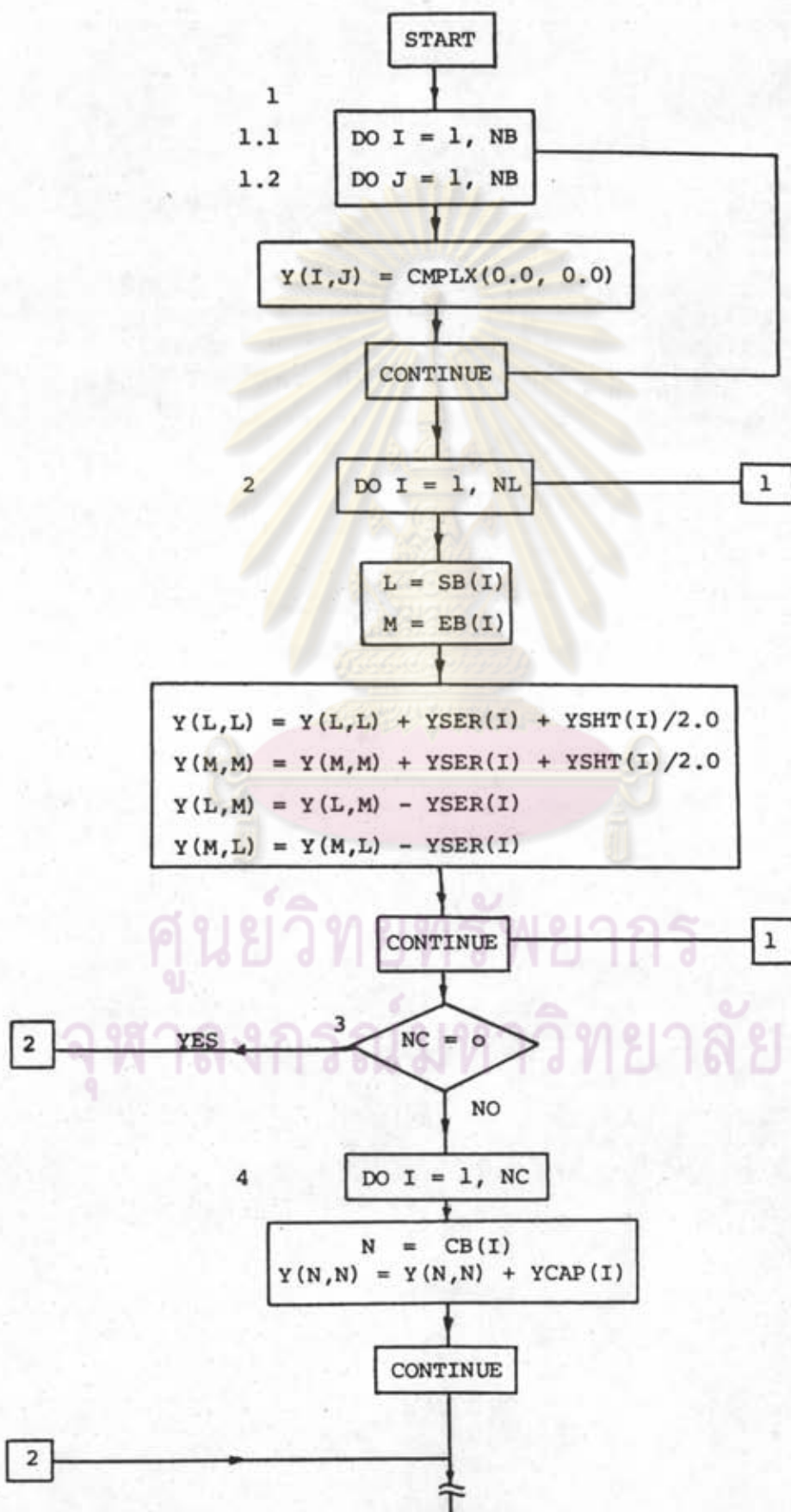
5. ตรวจสอบมีหม้อแปลงในระบบหรือไม่

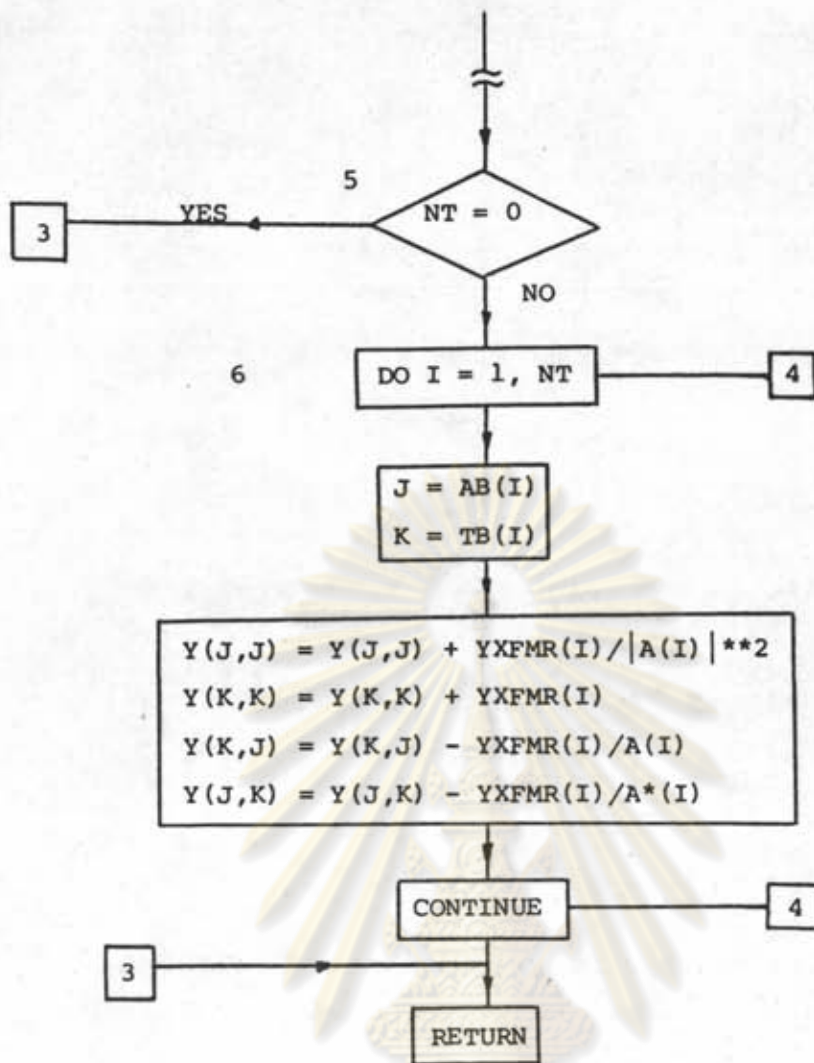
ถ้า $NT = 0$ แล้วกลับไปยังโปรแกรมหลัก

6. ทำงานเป็นวงรอบจนครบจำนวน NT สร้างมัลติแอดมิแดนซ์เมทริกซ์โดยวิธีอีลิเมนต์ แสคป์ ตามสมการ (2.11)

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ไหลว์ชาร์ทของโปรแกรมย่อย YBUS





ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ง.4 ส่วนโปรแกรมย่อย NEW1

ลำดับการทำงาน

1. จัดข้อมูลต่อไปนี้

$$NLOAD = 0$$

$$NCON = 0$$

$$NOOB = 1$$

$$NLD = 0$$

2. ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NB

$$2.1 \text{ NBTYP}E(I) = \text{NTY}B(I)$$

2.2 นับจำนวนโหนดค้ำและบัสควบคุมแรงดันโดยจำนวนโหนดค้ำเก็บข้อมูลที่

NLOAD และจำนวนบัสควบคุมแรงดันเก็บข้อมูลที่ NCON

2.3 จัดข้อมูล

$$V(I) = \text{CMPLX}(\text{VSPEC}(I), 0.0)$$

3. จัดข้อมูล

$$\text{NGN} = \text{NLOAD}$$

4. ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า NBTYP E(I) = 1 แล้ว NLD = NLD+1 และ N = NLD

ถ้า NBTYP E(I) = 2 แล้ว NGN = NGN+1 และ N = NGN

ถ้า NBTYP E(I) = 3 แล้ว N = NB

5. จัดข้อมูลต่อไปนี้

$$\text{NK}(N) = \text{NOOB}$$

$$\text{PDN}(N) = \text{PD}(\text{NOOB})$$

$$\text{PGN}(N) = \text{PG}(\text{NOOB})$$

$$\text{VSPECN}(N) = \text{VSPEC}(\text{NOOB})$$

$$\text{QMAXN}(N) = \text{QMAX}(\text{NOOB})$$

$$\text{QMINN}(N) = \text{QMIN}(\text{NOOB})$$

6. จัดข้อมูล

$$\text{NOOB} = \text{NOOB} + 1$$

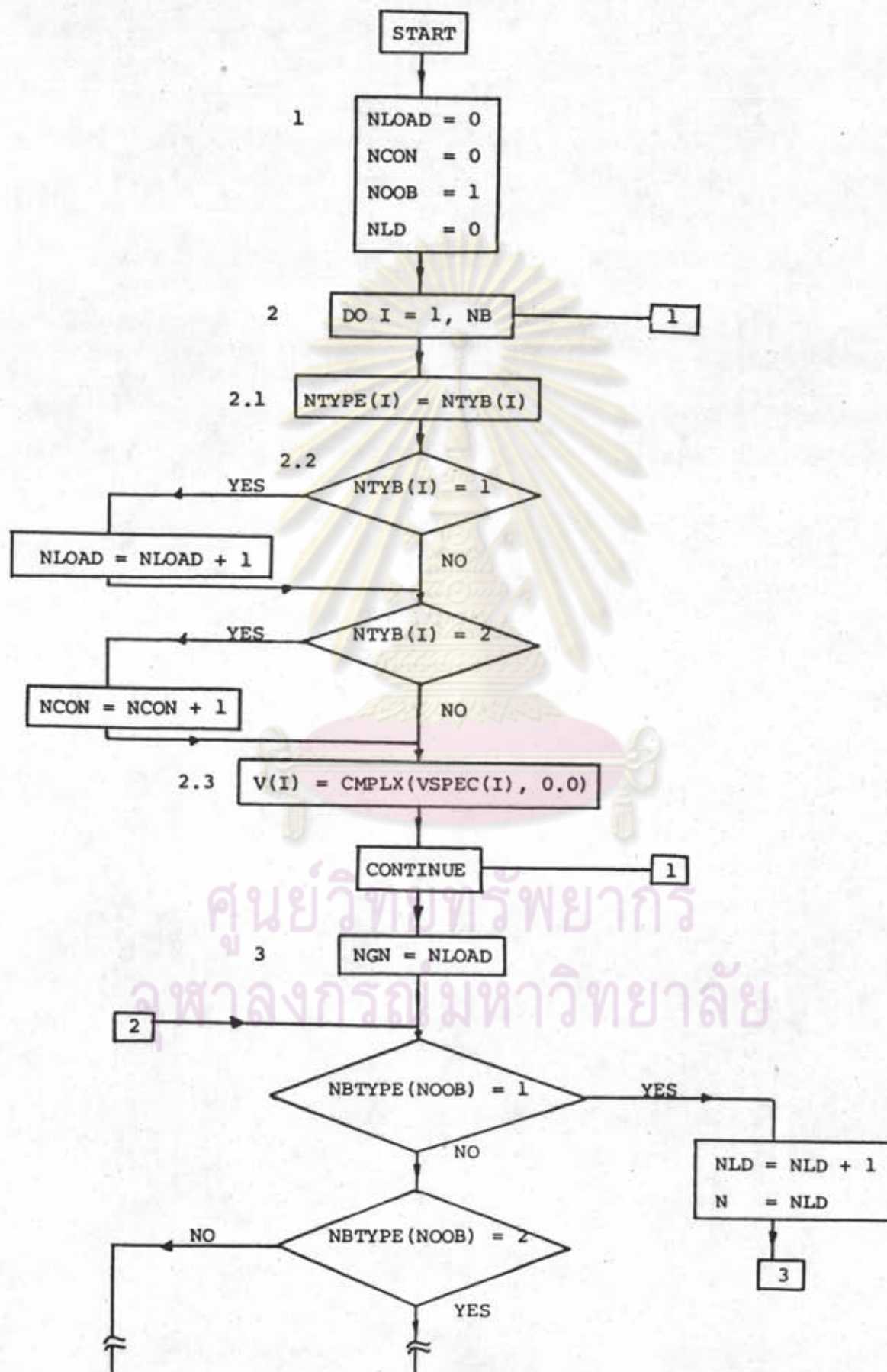
7. ตรวจสอบข้อมูล

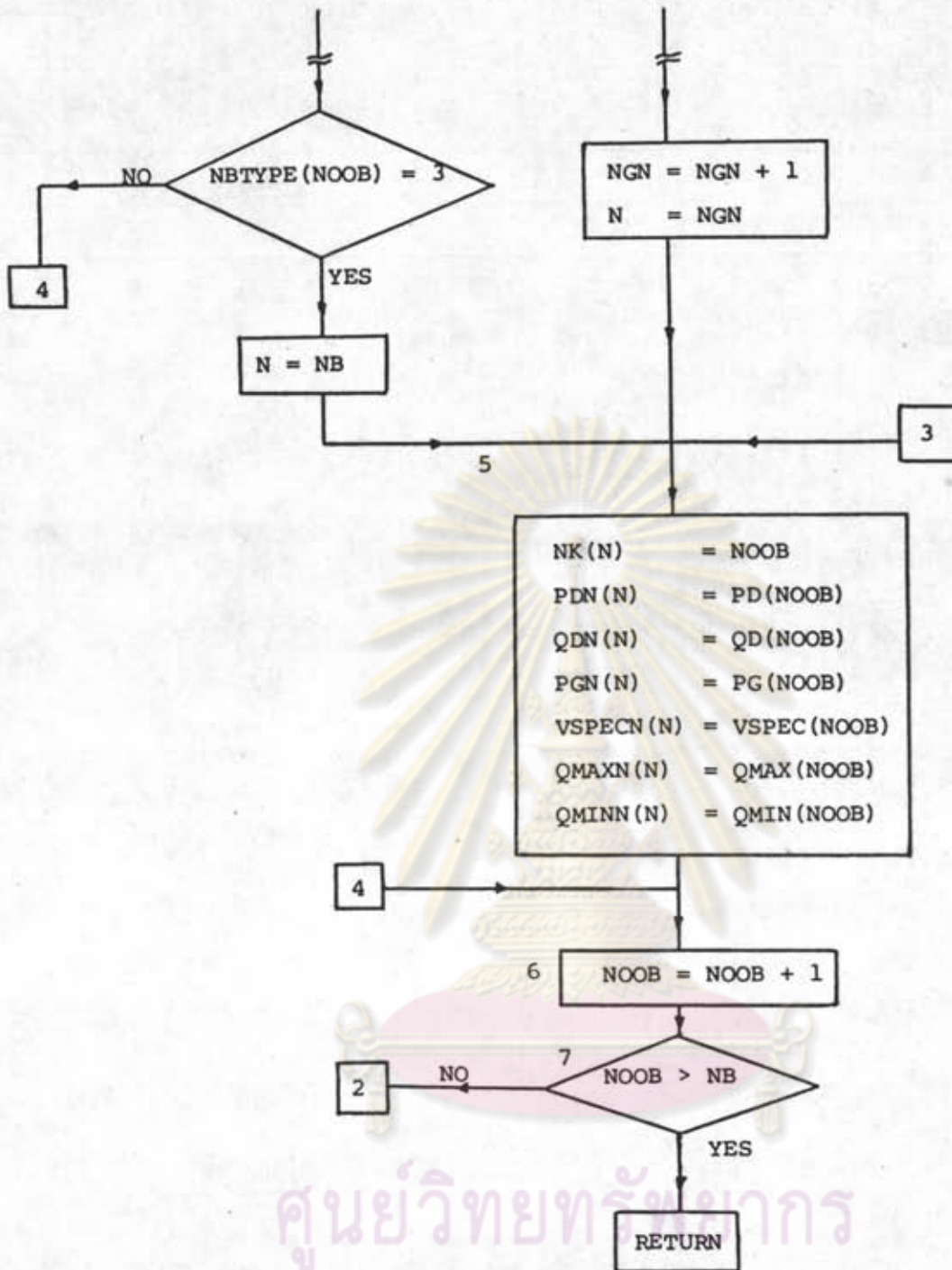
ถ้า $\text{NOOB} \leq \text{NB}$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 4

8. กลับไปยังโปรแกรมหลัก



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย





ศูนย์วิทยุทัชชหิกร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ง.5 ส่วนโปรแกรมย่อย ECO

ลำดับการทำงาน

1. จัดข้อมูลสำหรับควบคุมการทำงานเป็นรอบ NA และนับจำนวนอิทเทอเวทิกซ์ของ
การหาโหลดไหลว์ที่เหมาะสม M1

$$NA = NB - 1$$

$$M1 = 0$$
2. เรียกใช้โปรแกรมย่อย NEWTON เพื่อศึกษาโหลดไหลว์
3. คำนวณกำลังไฟฟ้าจริงที่สูญเสียในระบบ PL

$$PL = 0.0$$
 - 3.1 ทำงานเป็นวงรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NA$$
 - 3.1.1 $PL = PG(I) - PD(I)$
4. ทำงานเป็นวงรอบจนครบจำนวน NA

$$I = 1, NA$$
 - 4.1 คำนวณค่า $\left[-\frac{\partial P_1}{\partial \delta}\right]$ ในสมการ (ก.18) เก็บลงในข้อมูลชุด DEL(I)
 - 4.2 คำนวณค่าในแนวทแยง (diagonal) ของเมทริกซ์ $\left[\frac{\partial P}{\partial \delta}\right]$ ในสมการ
(ก.19) เก็บลงในข้อมูลชุด JMAT(I,I)
 - 4.3 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NA

$$J = 1, NA$$
 - 4.3.1 ตรวจสอบค่า J

ถ้า $J = I$ แล้วเพิ่มค่า J
 - 4.3.2 คำนวณสมาชิกของ $\left[\frac{\partial P}{\partial \delta}\right]$ ในสมการ (ก.19) เก็บลงในข้อมูลชุด JMAT(I,J) $\left(\left[\frac{\partial P}{\partial \delta}\right]$ และ $\left[-\frac{\partial P_1}{\partial \delta}\right]$ คำนวณตามหัวข้อ 3.3.2 สมการ (3.34) หรือ $[J_1]$ ตามการศึกษาโหลดไหลว์วิธีไหลว์ โค-ออร์ดิเนต)
5. ทำงานเป็นรอบซ้อนกันจนครบจำนวน NA เพื่อทรานส์โพส $\left[\frac{\partial P}{\partial \delta}\right]$
 - 5.1 $I = 1, NA$

5.2 $J = 1, NA$

$D1 = JMAT(I, J)$

$JMAT(I, J) = JMAT(J, I)$

$JMAT(J, I) = D1$

6. เรียกใช้โปรแกรมย่อย JORDAN เพื่อแก้สมการหา $[-\alpha]$ ตามสมการ (ก.24) เก็บในข้อมูลชุด DELV(I)
7. กำหนดค่า $[-\alpha]$ ที่ตำแหน่งของสวิงบัสมีค่าเป็น 1.0
 $DELV(NB) = 1.0$
8. ทำงานเป็นวงรอบจนครบจำนวน NB เพื่อเรียงข้อมูล $[\alpha]$ ให้ตรงตามตำแหน่งที่มือนข้อมูล โดยอาศัยข้อมูลตามโปรแกรมย่อย NEW1 เก็บข้อมูลที่เรียงใหม่นี้ลงในข้อมูลชุด DP(I)
- 8.1 $I = 1, NB$
 $K = NK(I)$
 $DP(K) = DELV(I)$
9. กำหนดค่าข้อมูลต่อไปนี้
 $RAM = 100.0$ (ค่า λ ในสมการ (ก.10) และ (ก.35) ที่มากที่สุด)
 $RAM2 = 0.0$ (ค่า λ ในสมการ (ก.10) และ (ก.35) ที่ต่ำที่สุด)
 $RAM1 = RAM$
10. ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NB เพื่อคำนวณค่ากำลังไฟฟ้าจริงที่เครื่องกำเนิดไฟฟ้าควรจ่าย
- 10.1 $I = 1, NB$
- 10.2 $DQ(I) = PG(I)$ (ย้ายข้อมูล PG(I) ลงใน DQ(I) เพื่อตรวจสอบการเข้าคู่ค่าคอม)
- 10.3 ตรวจสอบบัต I มีเครื่องกำเนิดไฟฟ้าหรือไม่
 ถ้า $NBG(I) = 0$ แล้วเพิ่มค่า I
- 10.4 คำนวณค่า IC ตามสมการ (ก.33) เก็บลงในข้อมูล S1
- 10.5 คำนวณค่ากำลังไฟฟ้าจริงใหม่ที่เครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่บัต I ควรจ่าย ตามสมการลักษณะสมบัติของเครื่องกำเนิดไฟฟ้านั้น ตามสมการ (ก.36) เก็บข้อมูลลงใน DQ(I)

11. หากกำลังไฟฟ้าจริงที่สูญเสียในระบบ ถ้าเครื่องกำเนิดไฟฟ้าจ่ายตามหัวข้อ 10

$$S1 = 0.0$$

11.1 ทำงานเป็นวงรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

$$S1 = S1 + DQ(I) - PD(I)$$

12. ตรวจสอบการเข้าสู่ค่าคอมครั้งที่ 1 กำลังไฟฟ้าจริงที่สูญเสียในระบบแตกต่างกันในช่วงที่ยอมรับได้หรือไม่

$$D1 = S1 - PL$$

$$D2 = |D1|$$

ถ้า $D2 \leq \text{ERROR}$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 15

ถ้า $D1 < 0.0$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 14

13. กำหนดข้อมูล λ ใหม่

$$\text{RAM2} = \text{RAM}$$

$$\text{RAM} = (\text{RAM} + \text{RAM1})/2.0$$

กลับไปทำขั้นตอนที่ 10

14. กำหนดข้อมูล λ ใหม่

$$\text{RAM1} = \text{RAM}$$

$$\text{RAM} = (\text{RAM} + \text{RAM2})/2.0$$

กลับไปทำขั้นตอนที่ 10

15. ตรวจสอบการเข้าสู่ค่าคอมครั้งที่ 2 กำลังไฟฟ้าจริงที่เครื่องกำเนิดไฟฟ้าจ่าย

ออกทุกบัสแตกต่างกันในช่วงที่ยอมรับได้หรือไม่

15.1 ทำงานเป็นวงรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

ถ้า $|DQ(I) - PG(I)| > \text{ERROR}$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 17

16. กลับไปยังโปรแกรมหลัก

17. ทำงานเป็นวงรอบจนครบจำนวน NB จัดข้อมูลของกำลังไฟฟ้าจริงที่จ่ายจากเครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่บัส

$$17.1 \quad I = 1, NB$$

$$PG(I) = DQ(I)$$

18. จัดข้อมูลเพื่อนับจำนวนรอบการทำอิทเทอเรทีฟ และทดสอบจำนวนอิทเทอเรทีฟมากกว่าที่กำหนดหรือไม่

$$M1 = M1 + 1$$

ถ้า $M1 > LNIT$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 19

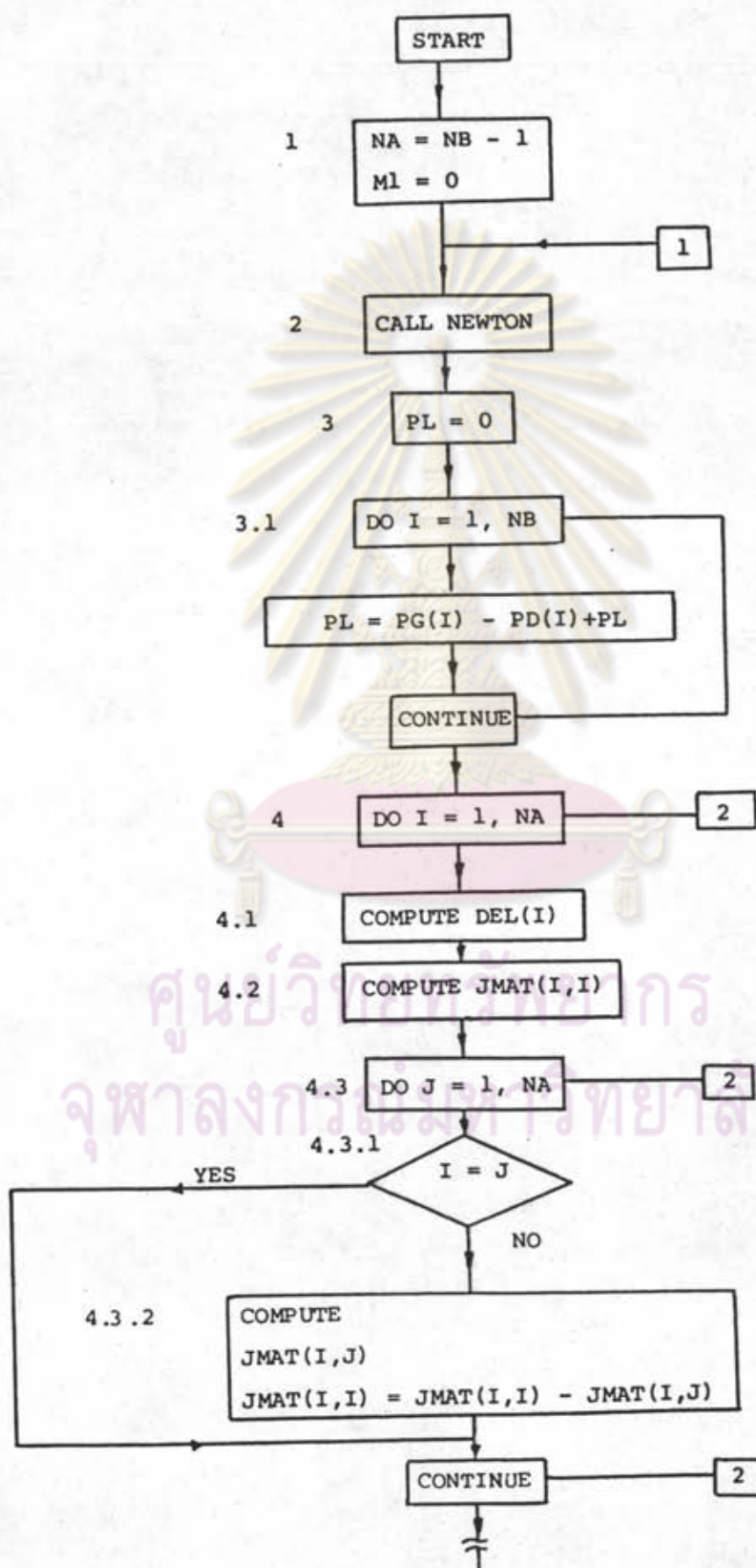
กลับ去做ขั้นตอนที่ 2

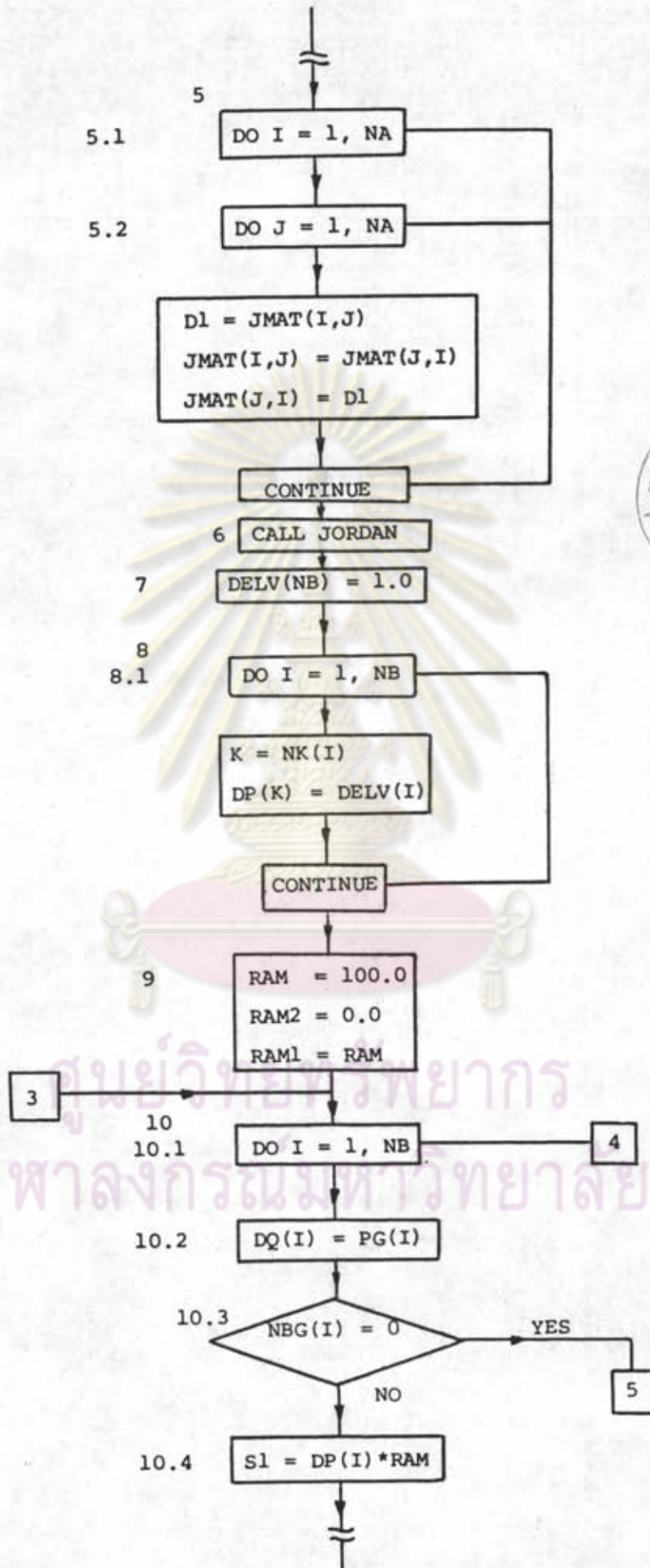
19. แสดงผลจำนวน LNIT แล้วกลับไปยังโปรแกรมหลัก

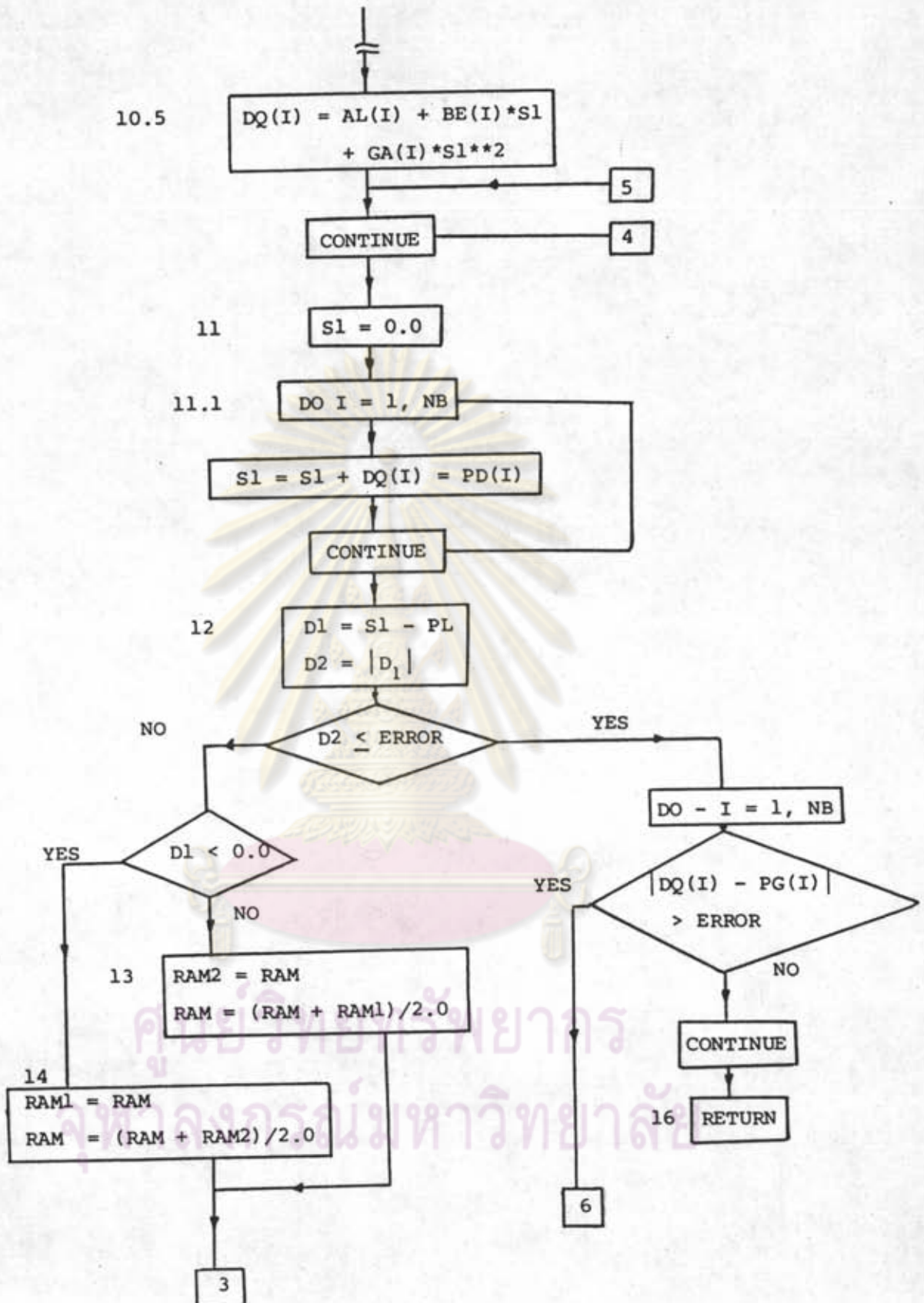


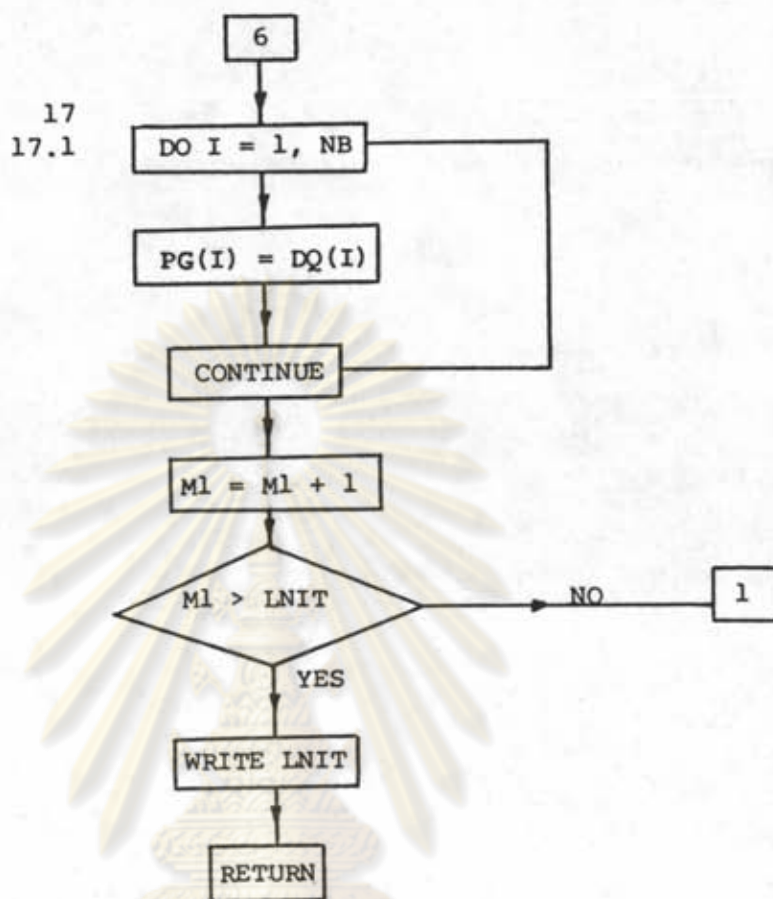
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ไหลว์ชาว์ทของโปรแกรมย่อย ECO









ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ง.6 ส่วนโปรแกรมย่อย NEWTON

โปรแกรมย่อยนี้มีให้เลือกใช้ 5 แบบ ซึ่งแยกได้ 2 พวก คือ พวกเรคทรงคูล่า โค-ออร์ดิเนต และโหล่า โค-ออร์ดิเนต และในแต่ละพวกแบ่งได้เป็นวิธีตรงและวิธีประมาณ ซึ่งแตกต่างกันในการสร้างจาโคเบียนเมทริกซ์

ง.6.1 วิธีเรคทรงคูล่า โค-ออร์ดิเนต

ลำดับการทำงาน

1. เตรียมข้อมูล

$$\text{NSJ} = \text{NB} - 1$$

$$\text{NJ} = 2 * \text{NSJ}$$

$$\text{NOG} = \text{NCON}$$

$$\text{NGN} = \text{NLOAD}$$

$$\text{NIT} = 0$$

$$\text{NLD} = 0$$

$$\text{NOOB} = 1$$

1.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NJ ซ้อนกัน

$$1.1.1 \quad \text{I} = 1, \text{NJ}$$

$$1.1.2 \quad \text{J} = 1, \text{NJ}$$

$$\text{JMAT}(\text{I}, \text{J}) = 0.0$$

2. ตรวจสอบข้อมูล NBTYP(NOOB)

ถ้า NBTYP(NOOB) = 1 แล้วไปทำขั้นตอนที่ 2.1

ถ้า NBTYP(NOOB) = 2 แล้วไปทำขั้นตอนที่ 2.2

ถ้า NBTYP(NOOB) = 3 แล้วไปทำขั้นตอนที่ 2.3

2.1 เตรียมข้อมูล

$$\text{NLD} = \text{NLD} + 1$$

$$\text{M} = \text{NLD}$$

ไปทำขั้นตอนที่ 3



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

2.2 เตรียมข้อมูล

$$NGN = NGN + 1$$

$$M = NGN$$

ไปทำขั้นตอนที่ 3

2.3 เตรียมข้อมูล

$$NSWG = NOOB$$

$$M = NB$$

3. เรียงข้อมูลให้สอดคล้องตามโปรแกรมย่อย NEW1

$$QGN(M) = QG(NOOB)$$

$$VN(M) = V(NOOB)$$

$$NOOB = NOOB + 1$$

ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า $NOOB < NB$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 2

4. ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB จัดเรียงข้อมูลให้สอดคล้องตามโปรแกรมย่อย NEW1

$$4.1 \quad I = 1, NB$$

$$K = NK(I)$$

$$4.1.2 \quad J = 1, NB$$

$$L = NK(J)$$

$$G(I,J) = RE(Y(K,L))$$

$$H(I,J) = -IM(Y(K,J))$$

$$4.2 \quad I = 1, NB$$

$$AA(I) = RE(VN(I))$$

$$B(I) = IM(VN(I))$$

5. คำนวณความผิดพลาดของกำลังไฟฟ้า

กำหนดข้อมูล

$$DMAX = 0.0$$

5.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NLOAD

$$I = 1, NLOAD$$

$$5.1.1 \quad P(I) = PGN(I) - PDN(I)$$

$$Q(I) = QGN(I) - QDN(I)$$

$$PCAL(I) = 0.0$$

$$QCAL(I) = 0.0$$

5.1.1.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB คำนวณกำลัง

ไฟฟ้าที่มีส

$$J = 1, NB$$

คำนวณกำลังไฟฟ้าจริงตามสมการ (3.14) เก็บ

ในข้อมูล PCAL(I)

คำนวณกำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟตามสมการ (3.15)

เก็บในข้อมูล QCAL(I)

5.1.2 คำนวณกระแสที่มีส I

$$Y1 = \text{CMLX}(PCAL(I), -QCAP(I)/\text{CONJG}(VN(I)))$$

$$D(I) = \text{IM}(Y1)$$

$$CC(I) = \text{RE}(Y1)$$

5.1.3 คำนวณ Power Mismatch

$$DP(I) = P(I) - PCAL(I)$$

$$DQ(I) = Q(I) - QCAL(I)$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } |DP(I)| > DMAX \text{ แล้ว } DMAX = |DP(I)|$$

$$\text{ถ้า } |DQ(I)| > DMAX \text{ แล้ว } DMAX = |DQ(I)|$$

6. ตรวจสอบมีปัญหาคอมแรงดันในระบบหรือไม่

ถ้า NCON = 0 แล้วไปทำขั้นตอนที่ 8

7. ทำงานวงรอบจนครบจำนวน (NLOAD + 1) จนถึง (NB - 1)

$$I = (NLOAD + 1), (NB - 1)$$

$$7.1 \quad P(I) = PGN(I) - PDN(I)$$

$$ABV(I) = VSPECN(I)**2$$

$$PCAL(I) = 0.0$$

7.1.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

$$J = 1, NB$$

คำนวณกำลังไฟฟ้าจริงตามสมการ (3.14) เก็บในข้อมูล

$$PCAL(I)$$

คำนวณกำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟตามสมการ (3.15) เก็บในข้อมูล

$$QCAL(I)$$

7.2 คำนวณขนาดแรงดันที่บัส I

$$ABVCAL(I) = AA(I)**2 + B(I)**2$$

คำนวณกระแสที่บัส I

$$Y1 = CMLX(PCAL(I), -QCAL(I))/CONJG(VN(I))$$

$$CC(I) = RE(Y1)$$

$$D(I) = IM(Y1)$$

7.3 คำนวณ Power และ Voltage Mismatch

$$DP(I) = P(I) - PCAL(I)$$

$$DV(I) = ABV(I) - ABVCAL(I)$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } |DP(I)| > DMAX \text{ แล้ว } DMAX = |DP(I)|$$

$$\text{ถ้า } |DV(I)| > DMAX \text{ แล้ว } DMAX = |DV(I)|$$

8. ตรวจสอบการเข้าสู่ค่าตอบ

ถ้า $DMAX < ERROR$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 15

9. คำนวณจาโคเบียนเมทริกซ์ (ดูหัวข้อ ง.6.1.1) เก็บในข้อมูลชุด JMAT(I,J)

10. เรียงข้อมูล $[\Delta S]$ ตามสมการ (3.10)

10.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NSJ

$$I = 1, NSJ$$

$$DEL(I) = DP(I)$$

10.2 ทำงานเป็นวงรอบจนครบจำนวน NLOAD

$$I = 1, NLOAD$$

$$II = NSJ + I$$

$$DEL(II) = DQ(I)$$

10.3 ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า NCON = 0 แล้วไปทำขั้นตอนที่ 11

10.4 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NCON

$$I = 1, NCON$$

$$II = N + I$$

$$J = NLOAD + I$$

$$DEL(II) = DV(J)$$

11. เรียกใช้โปรแกรมย่อย JORDAN แก้สมการหาค่า $[\Delta E]$ ตามสมการ (3.11)

12. เปลี่ยนแรงดันที่บัสต่างๆ ยกเว้นสริงบัส

12.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NSJ

$$I = 1, NSJ$$

$$DA(I) = DELV(I)$$

$$II = NSJ + I$$

$$DB(I) = DELV(II)$$

$$AA(I) = AA(I) + DA(I)$$

$$B(I) = B(I) + DB(I)$$

13. ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า NCON = 0 แล้วไปทำขั้นตอนที่ 14

$$I = NLOAD + 1$$

$$J = NLOAD + NCON$$

13.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวนตั้งแต่ I ถึง J

$$NOOB = I, J$$

$$Q(NOOB) = 0.0$$

13.1.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

$$JJ = 1, NB$$

คำนวณค่า $Q(NOOB)$ ตามสมการ (3.15)

ตรวจสอบ $Q(NOOB)$ อยู่ในช่วงที่กำหนดหรือไม่

ถ้า $Q(NOOB) > QMAXN(NOOB)$ แล้ว $Q(NOOB) = QMAXN(NOOB)$

$Q(NOOB) < QMINN(NOOB)$ แล้ว $Q(NOOB) = QMINN(NOOB)$

14. จัดข้อมูลนับจำนวนอิทเทอเวรทีฟ

$$NIT = NIT + 1$$

ตรวจสอบจำนวนอิทเทอเวรทีฟ

ถ้า $NIT > LNIT$ แล้ว แสดงผลจำนวน $LNIT$ และกลับไปยังโปรแกรมหลัก

กลับไปทำขั้นตอนที่ 5

15. เรียงข้อมูลที่มีสต่างๆ

15.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

$$K = NK(I)$$

$$CC(K) = AA(I)$$

$$DB(K) = B(I)$$

$$DQ(K) = QGN(I)$$

15.2 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

$$AA(I) = CC(I)$$

$$B(I) = DB(I)$$

$$QG(I) = DQ(I)$$

15.3 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า $NBTYPE(I) = 1$ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 15.3.1

$$V(I) = CMLX(AA(I), B(I))/CABS(CMLX(AA(I), B(I)))*VSPEC(I)$$

$$15.3.1 \quad V(I) = CMLX(AA(I), B(I))$$

15.4 คำนวณกำลังไฟฟ้าที่สริงบัส

$$Y1 = \text{CMLX}(0.0, 0.0)$$

15.4.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

$$Y1 = Y1 + Y(\text{NSWG}, I) * V(I)$$

$$Y1 = Y1 * \text{CONJG}(V(\text{NSWG}))$$

$$P(\text{NSWG}) = \text{RE}(Y1)$$

$$Q(\text{NSWG}) = -\text{IM}(Y1)$$

$$PG(\text{NSWG}) = P(\text{NSWG}) + PD(\text{NSWG})$$

$$QG(\text{NSWG}) = Q(\text{NSWG}) + QD(\text{NSWG})$$

15.5 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

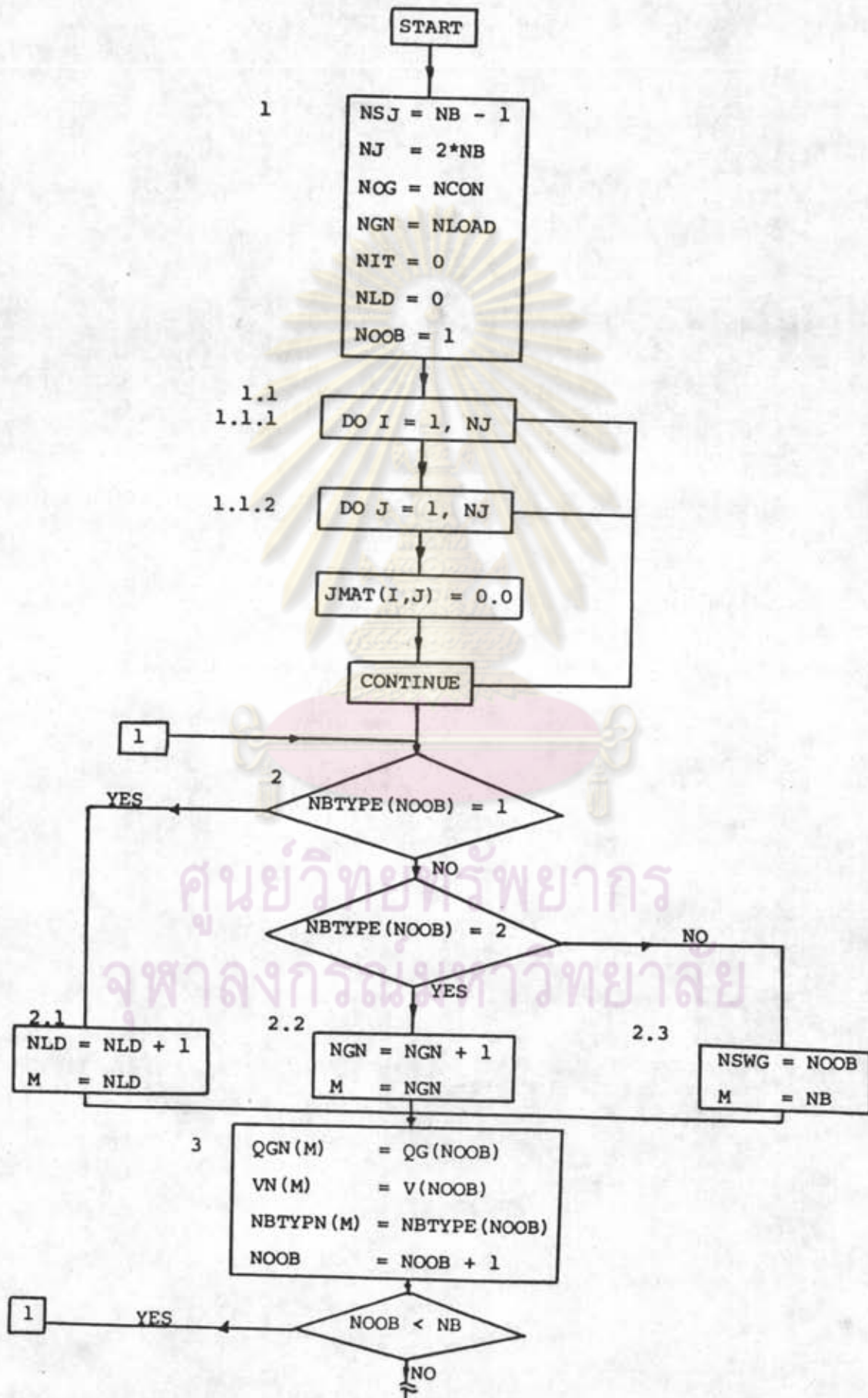
$$\text{VMAG}(I) = \text{CABS}(V(I))$$

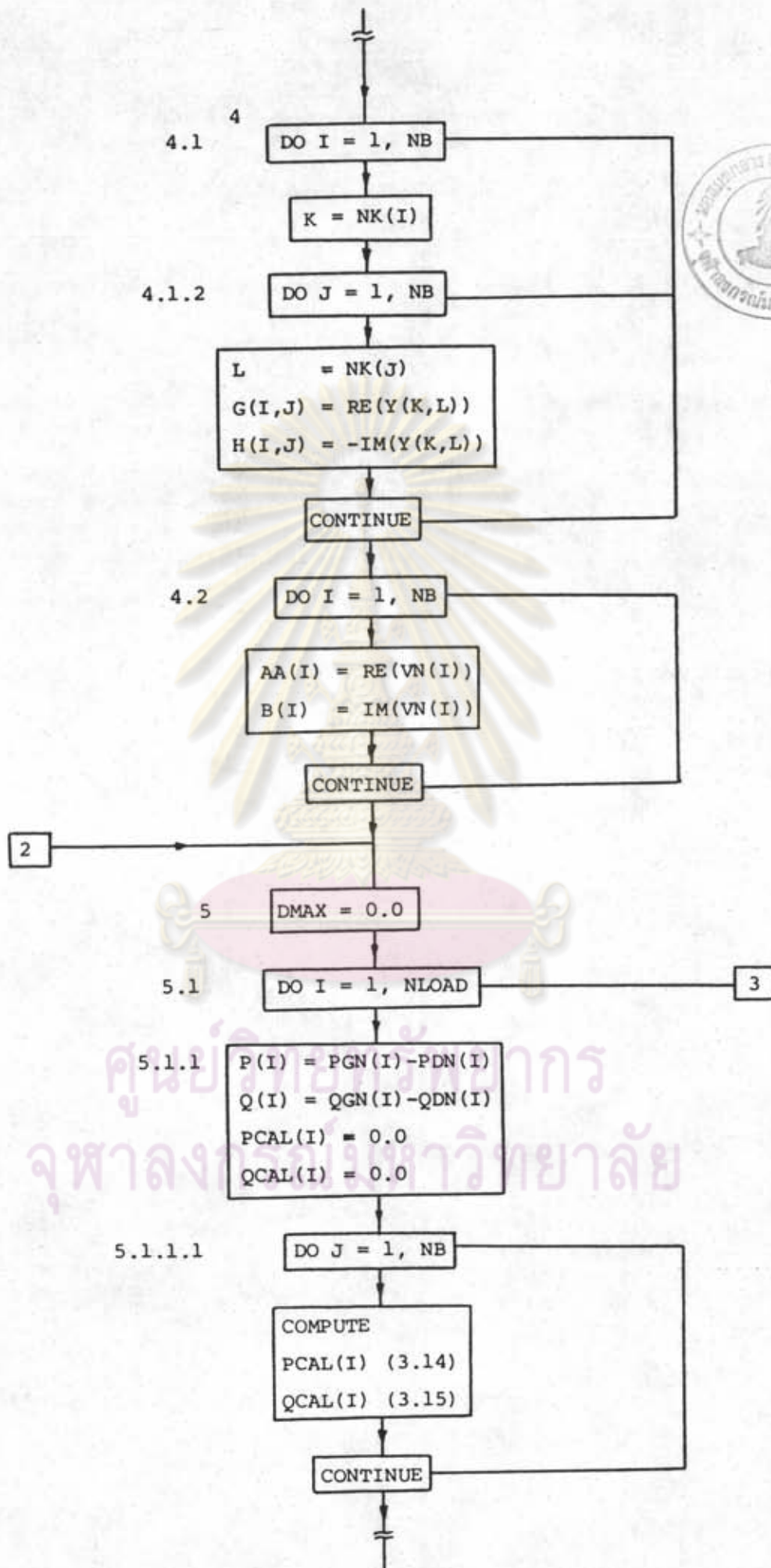
$$\text{ANGLE}(I) = \text{ATAN2}(\text{IM}(V(I)), \text{RE}(V(I)))$$

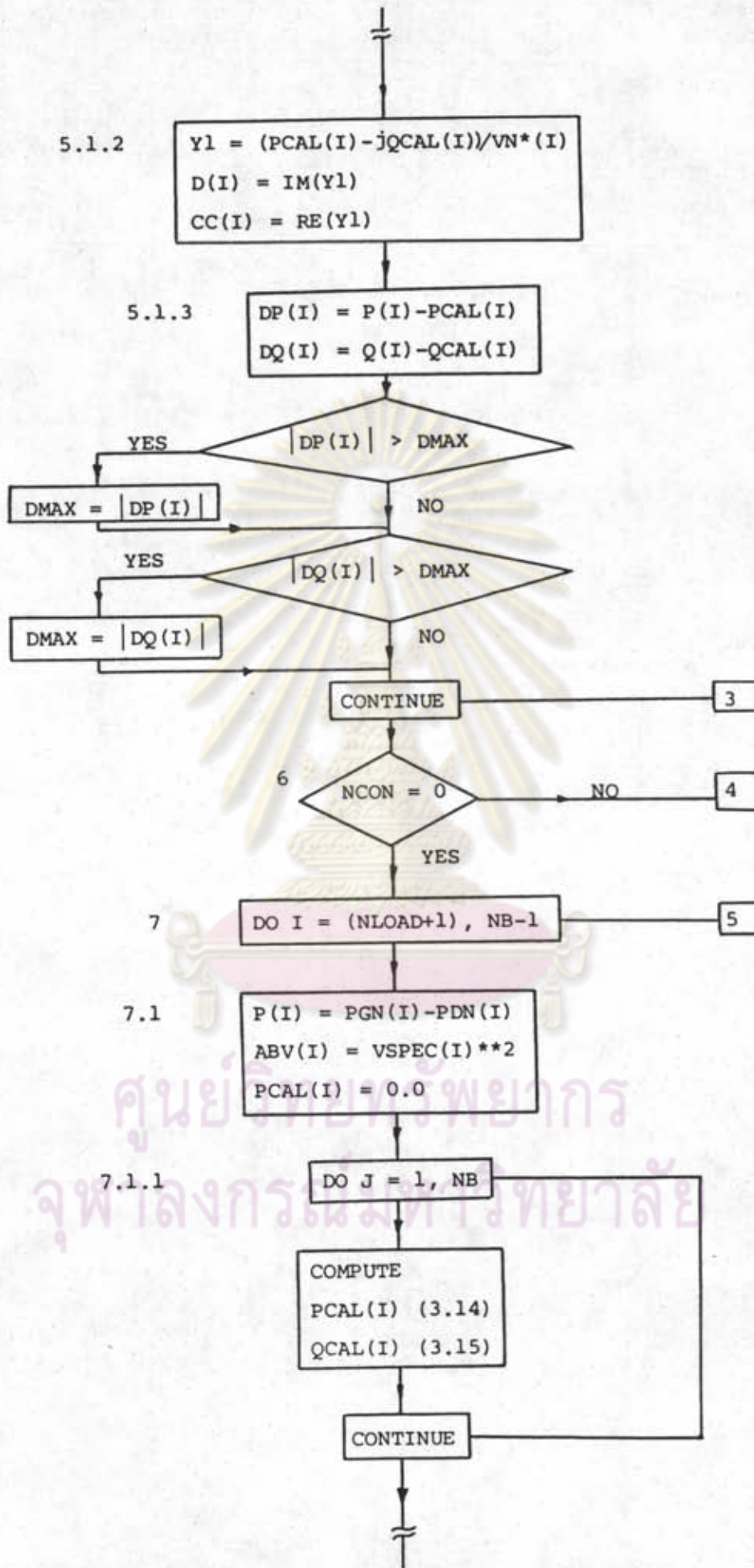
15.6 กลับไปยังโปรแกรมหลัก

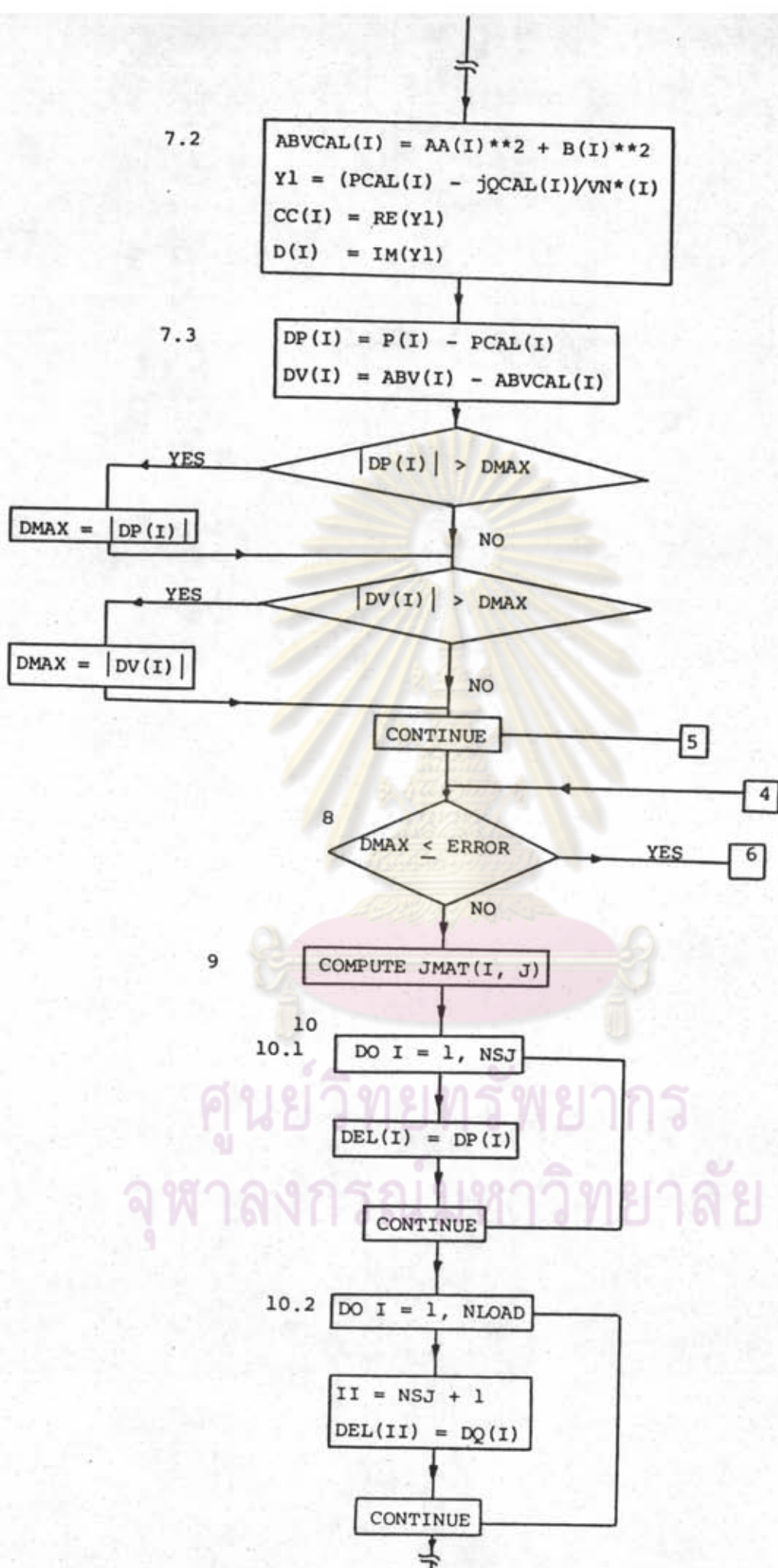
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

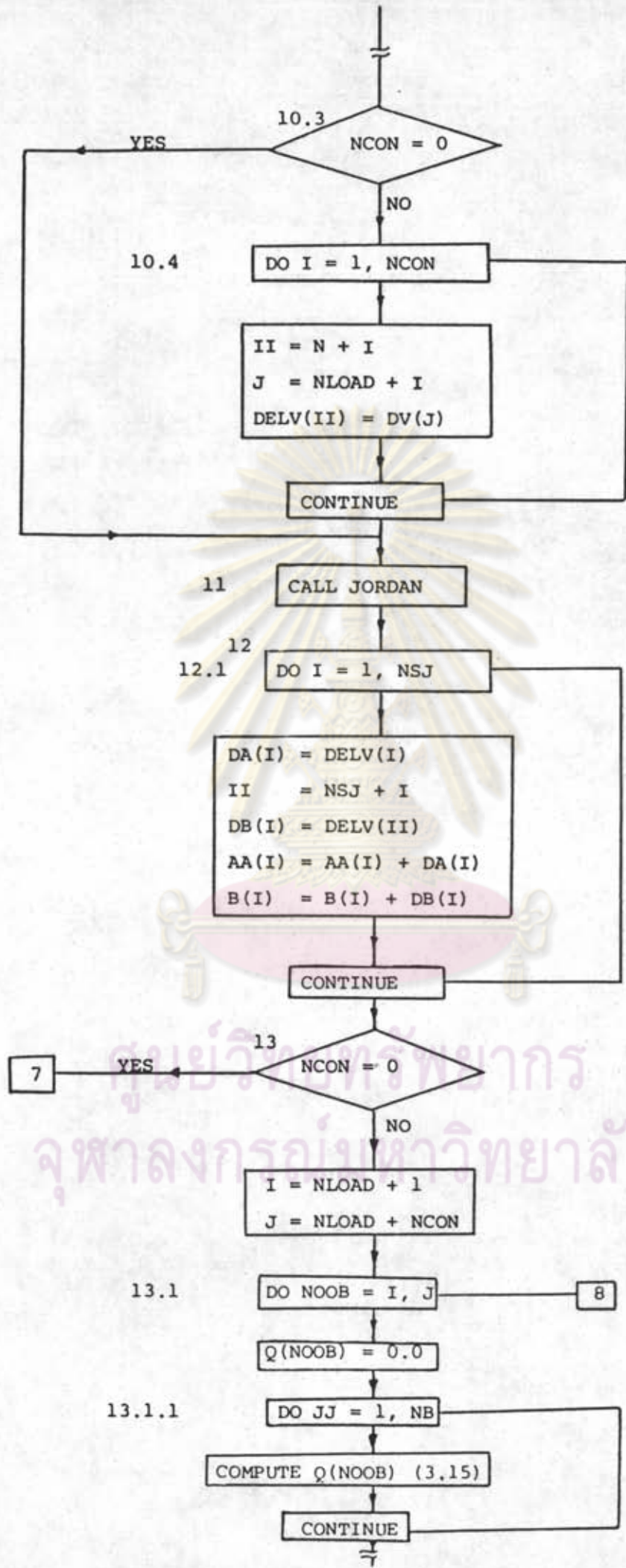
ไหลวัซาร์ทของโปรแกรมย่อย NEWTON วิธีเรคทงคูล่า โค-ออร์ดิเนต

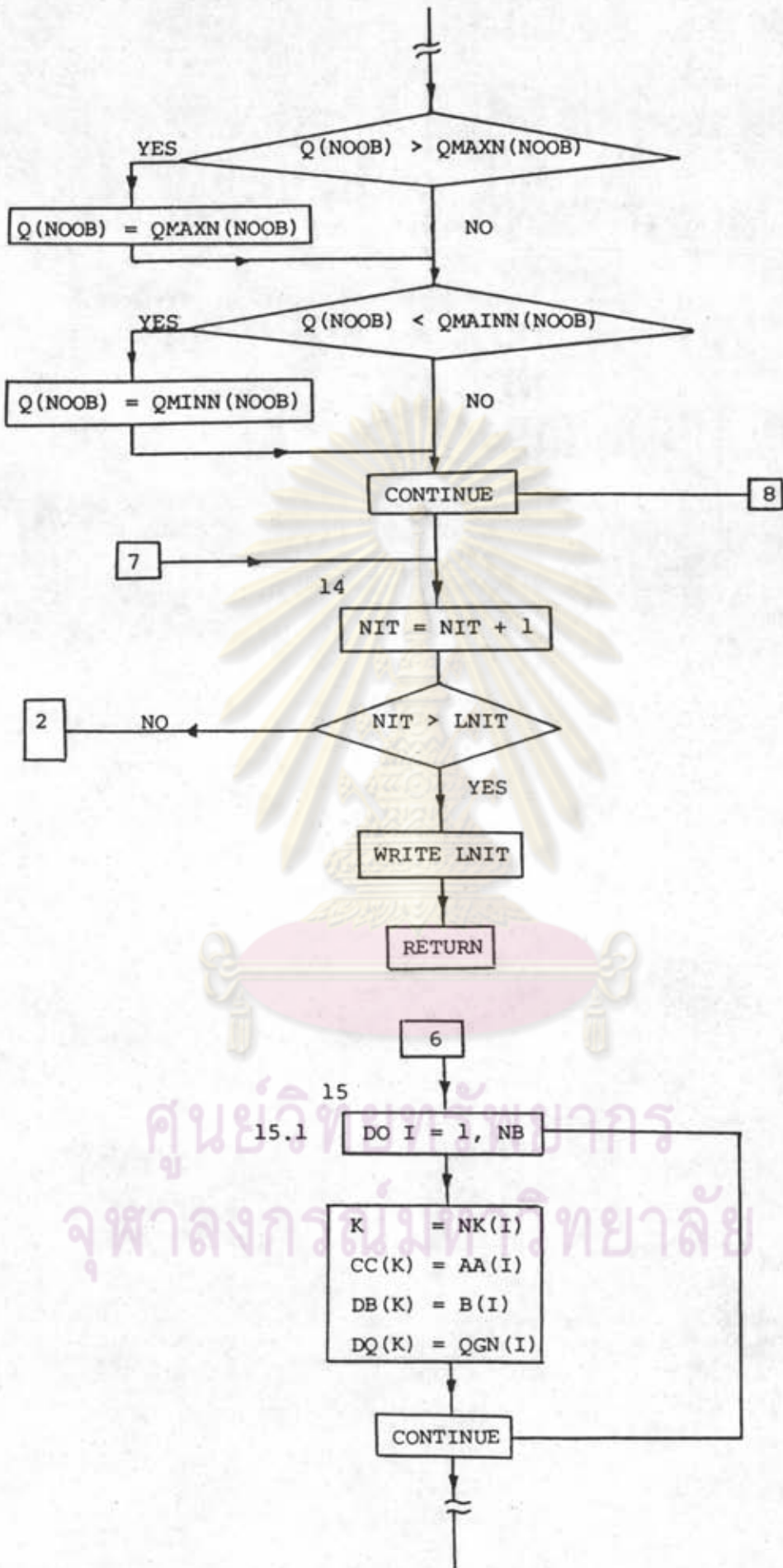


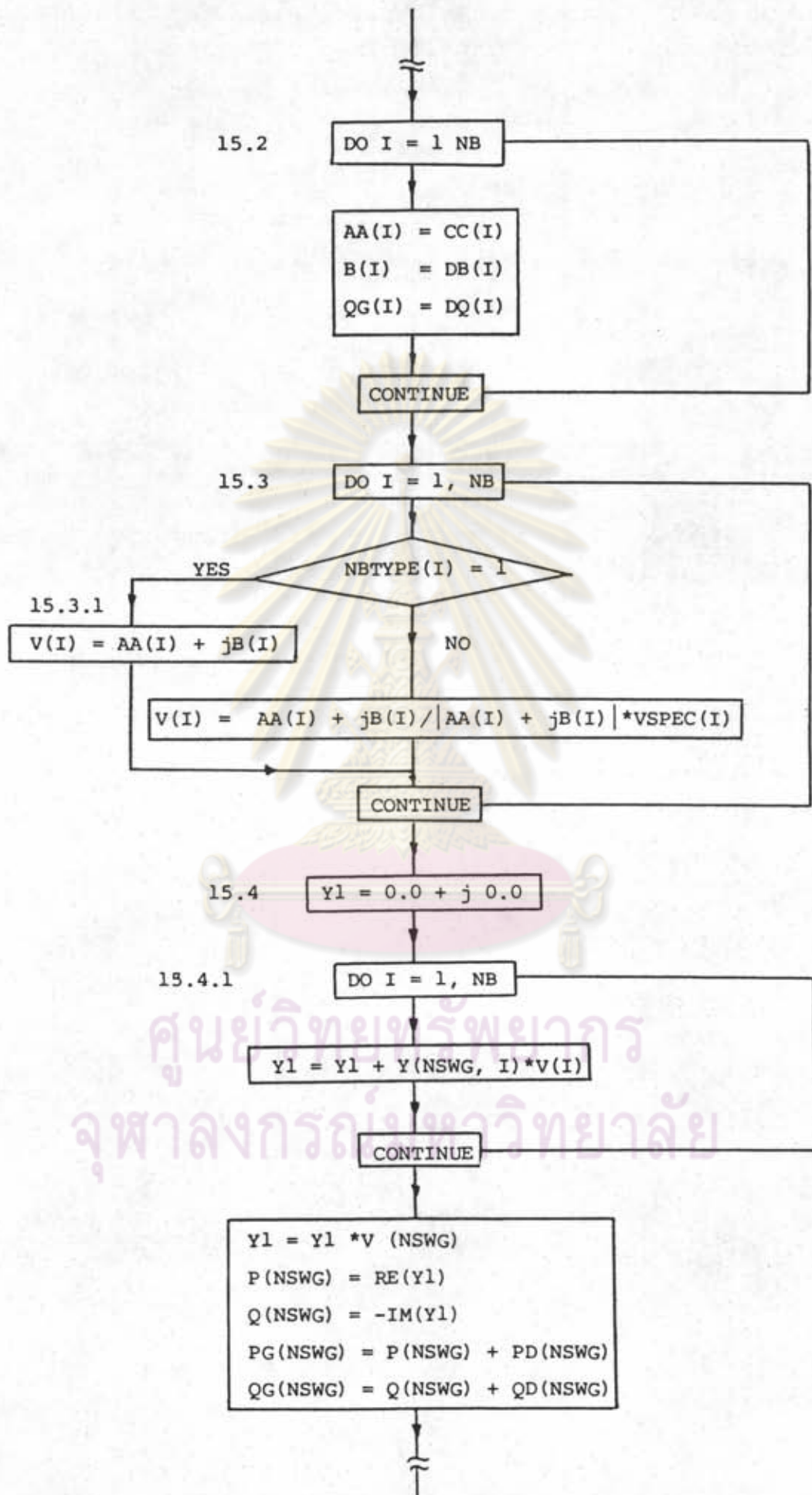


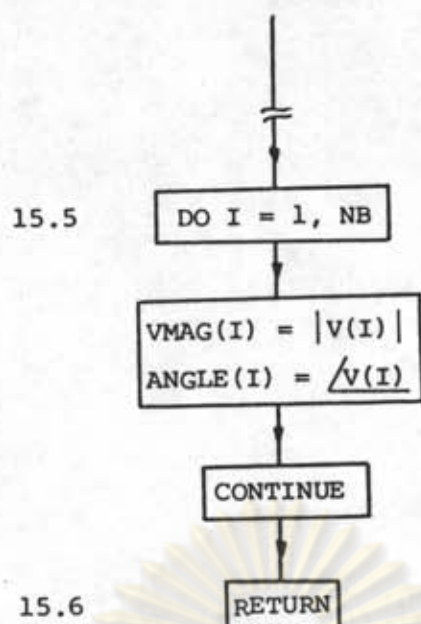












ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ง.6.1.1 จาโคเบียนส์เมทริกซ์สำหรับวิธีเวกแทนค่า โค-ออร์ดิเนต

ก. วิธีตรง

ลำดับการทำงาน

1. ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NSJ เพื่อสร้าง $[J_1]$ ตามสมการ (3.21)

และ $[J_2]$ ตามสมการ (3.22)

1.1 สร้าง $[J_1]$

$$I = 1, NSJ$$

$$J = 1, NSJ$$

$$JMAT(I,J) = AA(I)*G(I,J) - B(I)*H(I,J)$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } I = J \text{ แล้ว } JMAT(I,I) = JMAT(I,I) + CC(I)$$

1.2 สร้าง $[J_2]$

$$I = 1, NSJ$$

$$J = 1, NSJ$$

$$JJ = NSJ + J$$

$$JMAT(I,JJ) = AA(I)*H(I,J) + B(I)*G(I,J)$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } I = J \text{ แล้ว } JMAT(I,JJ) = JMAT(I,JJ) + D(I)$$

2. ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NLOAD และ NSJ เพื่อสร้าง $[J_3]$ ตาม

สมการ (3.23) และ $[J_4]$ ตามสมการ (3.24)

2.1 สร้าง $[J_3]$

$$I = 1, NLOAD$$

$$J = 1, NSJ$$

$$II = NSJ + I$$

$$JMAT(II,I) = AA(I)*H(I,J) + B(I)*G(I,J)$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } I = J \text{ แล้ว } JMAT(II,J) = JMAT(II,J) - D(I)$$

2.2 สร้าง $[J_4]$

$$I = 1, NLOAD$$

$$J = 1, NSJ$$

$$II = NSJ + I$$

$$JJ = NSJ + J$$

$$JMAT(II, JJ) = -AA(I)*G(I,J) + B(I)*H(I,J)$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } I = J \text{ แล้ว } JMAT(II, JJ) = JMAT(II, JJ) + CC(I)$$

3. ตรวจสอบมีวัสดุควบคุมแรงดันในระบบหรือไม่

ถ้า $NCON = 0$ แล้ว ไม่ทำขั้นตอนที่ 3.1 และ 3.2

3.1 สร้าง $[J_5]$ ตามสมการ (3.25)

ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน $NCON$ และ NSJ

$$I = 1, NCON$$

$$J = 1, NSJ$$

$$II = N + I$$

$$IJ = I + NLOAD$$

$$K = NLOAD + J$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } I = J \text{ แล้ว } JMAT(II, K) = 2.0*AA(IJ)$$

3.2 สร้าง $[J_6]$ ตามสมการ (3.26)

ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน $NCON$ และ NSJ

$$I = 1, NCON$$

$$J = 1, NSJ$$

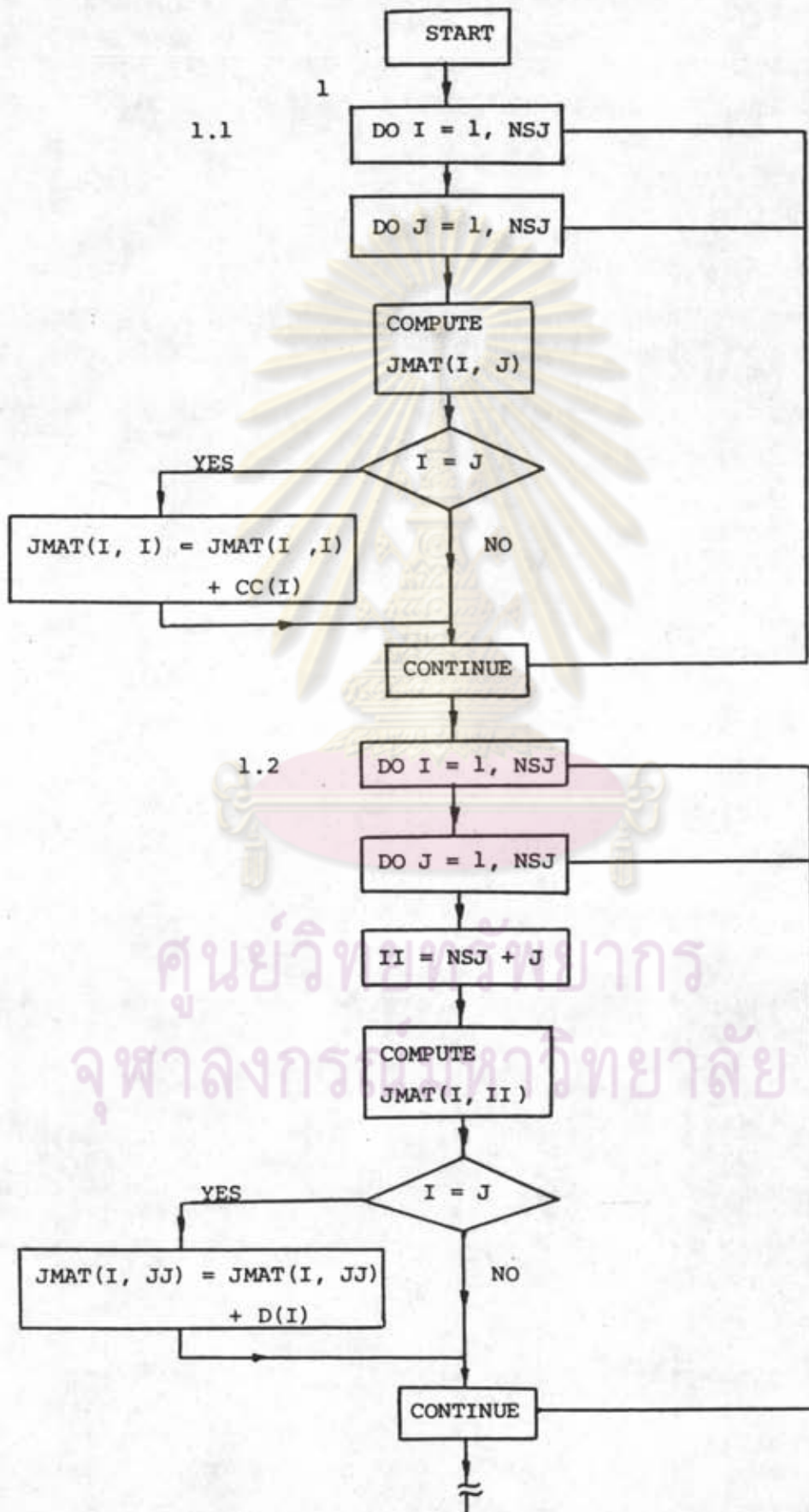
$$II = N + I$$

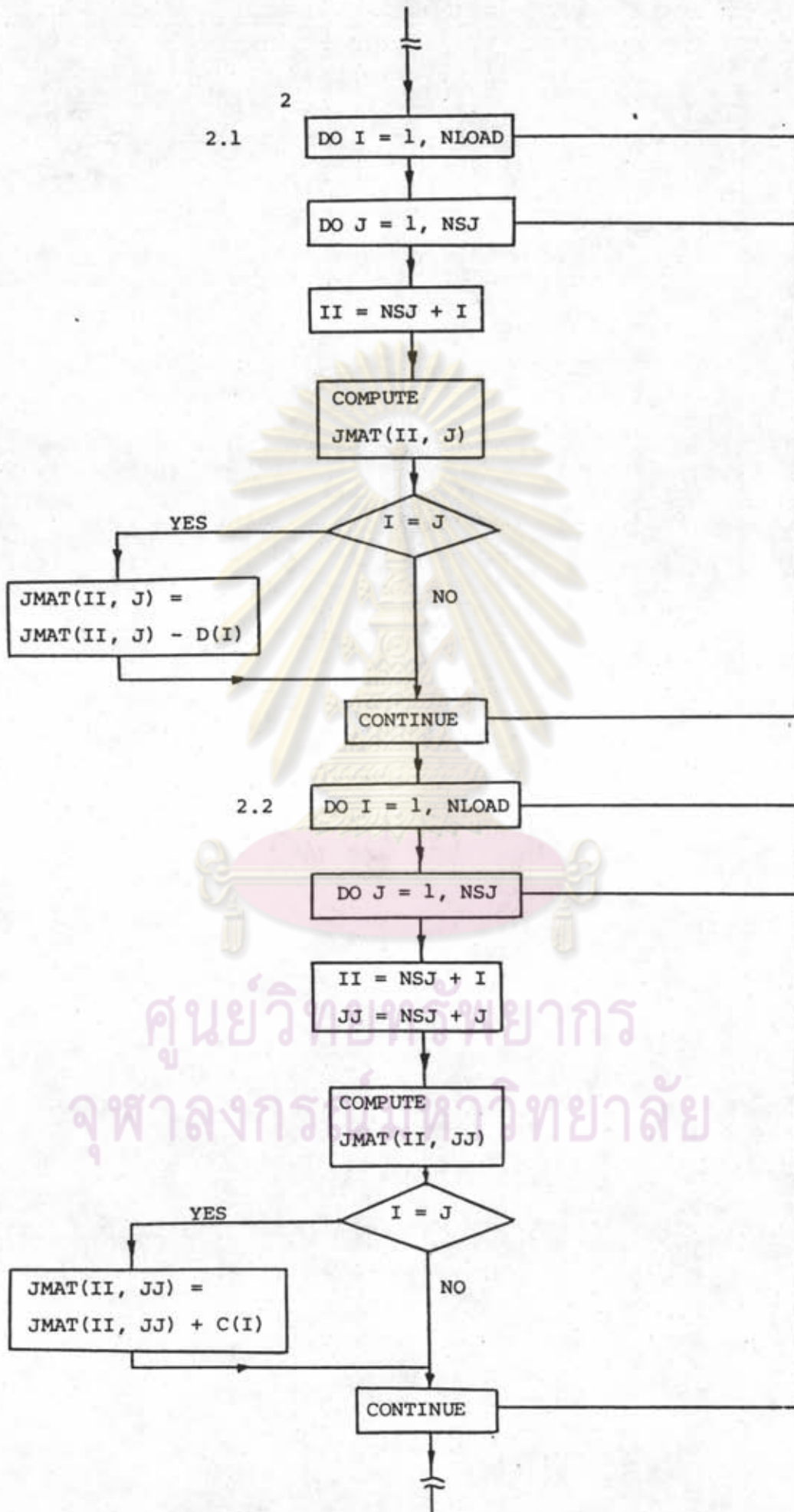
$$IJ = I + NLOAD$$

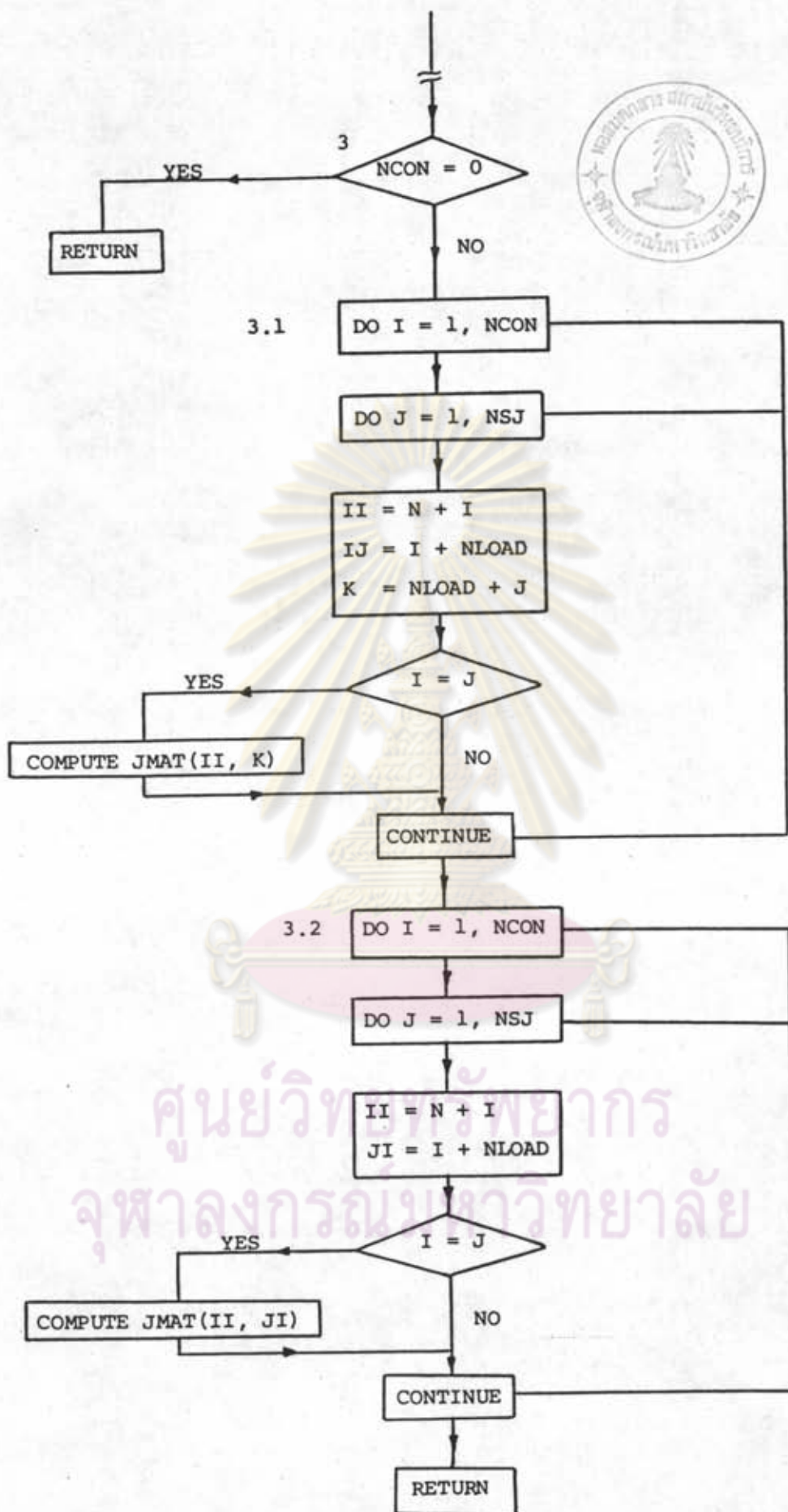
ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } I = J \text{ แล้ว } JMAT(II, II) = 2.0*B(IJ)$$

โปรแกรมของการสร้างจาโคเบียนสี่เมทริกซ์วิธีตรงแบบเวกเตอร์ค่า โค-ออร์ดิเนต







ข. วิธีประมาณ

ลำดับการทำงาน

1. ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NSJ

1.1 สร้าง $[J_1]$

$$I = 1, NSJ$$

$$JMAT(I, I) = AA(I)*G(I, I) - B(I)*H(I, I) + CC(I)$$

1.2 สร้าง $[J_2]$

$$I = 1, NSJ$$

$$JJ = NSJ + I$$

$$JMAT(I, JJ) = AA(I)*H(I, I) + B(I)*G(I, I) + D(I)$$

2. ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NLOAD และ NSJ

2.1 สร้าง $[J_3]$

$$I = 1, NLOAD$$

$$J = 1, NSJ$$

$$II = NSJ + I$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } I = J \text{ แล้ว } JMAT(II, J) = AA(I)*H(I, I) + B(I)$$

$$*G(I, I) - D(I)$$

2.2 สร้าง $[J_4]$

$$I = 1, NLOAD$$

$$J = 1, NSJ$$

$$II = NSJ + I$$

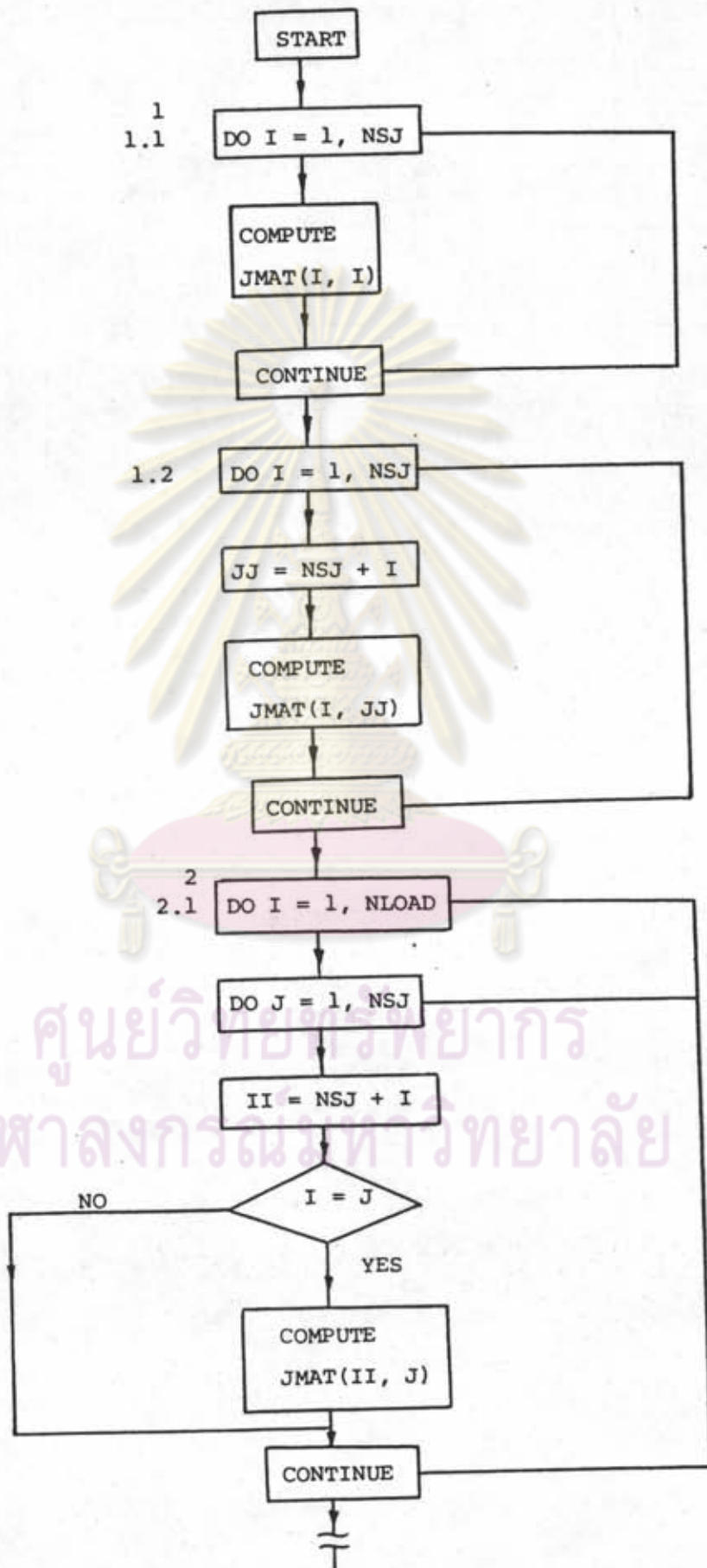
$$JJ = NSJ + J$$

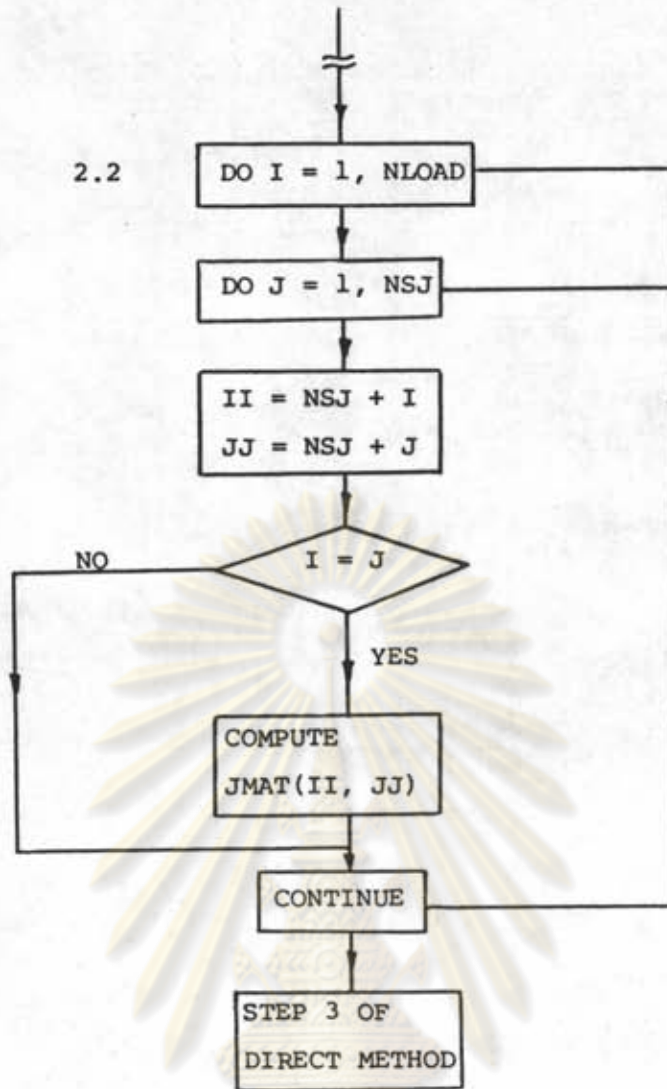
$$\text{ถ้า } I = J \text{ แล้ว } JMAT(II, JJ) = -AA(I)*G(I, I) + B(I)$$

$$*H(I, I) + CC(I)$$

3. เช่นเดียวกับขั้นตอนที่ 3 โดยวิธีตรง

ไหลว่ขำร่ทของกำรสร้ำงจำโคเบี่ยนด้เมทริกซ์แบบเรคทงคูลำ โค-ออร์คิเนต โควิธีประมำด





ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ง.6.2 วิธีไหล่า ไค-ออร์ดิเนต

ลำดับการทำงาน

1-3 ชั้นตอน 1-3 เหมือนกับวิธีเวกแทนทงค่า ไค-ออร์ดิเนต

4. ทำงานวงรอบครบจำนวน NB จัดเรียงข้อมูลให้สอดคล้องกับโปรแกรมย่อย

NEW1

4.1 I = 1, NB

K = NK(I)

4.2 J = 1, NB

L = NK(J)

G(I, J) = CABS(Y(K, L))

H(I, I) = -ATAN 2(IM(Y(K, L)), RE(Y(K, L)))

5. คำนวณความผิดพลาดของกำลังไฟฟ้า

กำหนดข้อมูล

DMAX = 0.0

5.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

I = 1, NB

P(I) = PGN(I) - PDN(I)

Q(I) = QGN(I) - QDN(I)

PCAL(I) = 0.0

QCAL(I) = 0.0

5.2 คำนวณกำลังไฟฟ้าทุกบัส ยกเว้นสวิตช์

I = 1, NSJ

J = 1, NB

คำนวณกำลังไฟฟ้าจริงตามสมการ (3.32) เก็บในข้อมูล PCAL(I)

คำนวณกำลังไฟฟ้าวรีแอกทีฟตามสมการ (3.33) เก็บในข้อมูล QCAL(I)

5.3 หาความผิดพลาดของกำลังไฟฟ้าสูงสุดที่เกิดขึ้น

5.3.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NSJ

$$I = 1, NSJ$$

$$DP(I) = (P(I) - PCAL(I))/AA(I)$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } ABS(DP(I)) > DMAX \text{ แล้ว } DMAX = ABS(DP(I))$$

5.3.2 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NLOAD

$$I = 1, NLOAD$$

$$DQ(I) = (Q(I) - QCAL(I))/AA(I)$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } ABS(DQ(I)) > DMAX \text{ แล้ว } DMAX = ABS(DQ(I))$$

6. ตรวจสอบการเข้าสู่ค่าตอบ

$$\text{ถ้า } DMAX < ERROR \text{ แล้วไปทำขั้นตอนที่ 13}$$

7. คำนวณจาโคเบียนส์เบทริกส์ (ดูหัวข้อ ง.6.2.1) เก็บลงในข้อมูลชุด JMAT(I, J)

8. เรียงข้อมูล $[\Delta S]$ ความสมการ (3.29)

$$8.1 \quad I = 1, NSJ$$

$$DEL(I) = DP(I)$$

8.2 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NLOAD

$$I = 1, NLOAD$$

$$II = NSJ + I$$

$$DEL(II) = DQ(I)$$

9. เรียกใช้โปรแกรมย่อย JORDAN แก้สมการหาค่า $[\Delta E]$ ความสมการ (3.30)

10. ทำเช่นเดียวกับขั้นตอนที่ 12 ของวิธีเรคแทนดูล่า โค-ออร์ดิเนต

11. ทำเช่นเดียวกับขั้นตอนที่ 13 ของวิธีเรคแทนดูล่า โค-ออร์ดิเนต แต่ $Q(NOOB)$

$$\text{คำนวณความสมการ (3.33)}$$

12. นับจำนวนอิทเทอเวทึฟ

$$NIT = NIT + 1$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } NIT > LNIT \text{ แล้วแสดงผล LNIT และกลับไปยังโปรแกรมหลัก}$$

$$\text{กลับไปทำขั้นตอนที่ 5}$$

13. เรียงข้อมูลที่บัสต่างๆ

13.1 ทำเช่นเดียวกับขั้นตอนที่ 15.1 ของวิธีเรคแทงกูล่า โค-ออร์ดิเนต

13.2 ทำงานวงรอบครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

$$VMAG(I) = CC(I)$$

$$ANGLE(I) = DB(I)$$

$$QG(I) = DQ(I)$$

13.3 เก็บแรงดันที่บัสในรูปตัวแปรเชิงซ้อน

ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

$$V(I) = \text{CMPLX}(\text{COS}(ANGLE(I)), \text{SIN}(ANGLE(I))) * VMAG(I)$$

14. ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า NCON = 0 แล้วไปทำขั้นตอนที่ 15

14.1 ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า NTYB(I) \neq 2 แล้วเพิ่มค่า I

คำนวณกำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟที่บัส I

$$14.1.1 \quad Y1 = \text{CMPLX}(0.0, 0.0)$$

ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB

$$J = 1, NB$$

$$Y1 = Y1 + Y(\text{NSWG}, J) * V(J)$$

$$14.1.2 \quad Y1 = Y1 * \text{CONJG}(V(I))$$

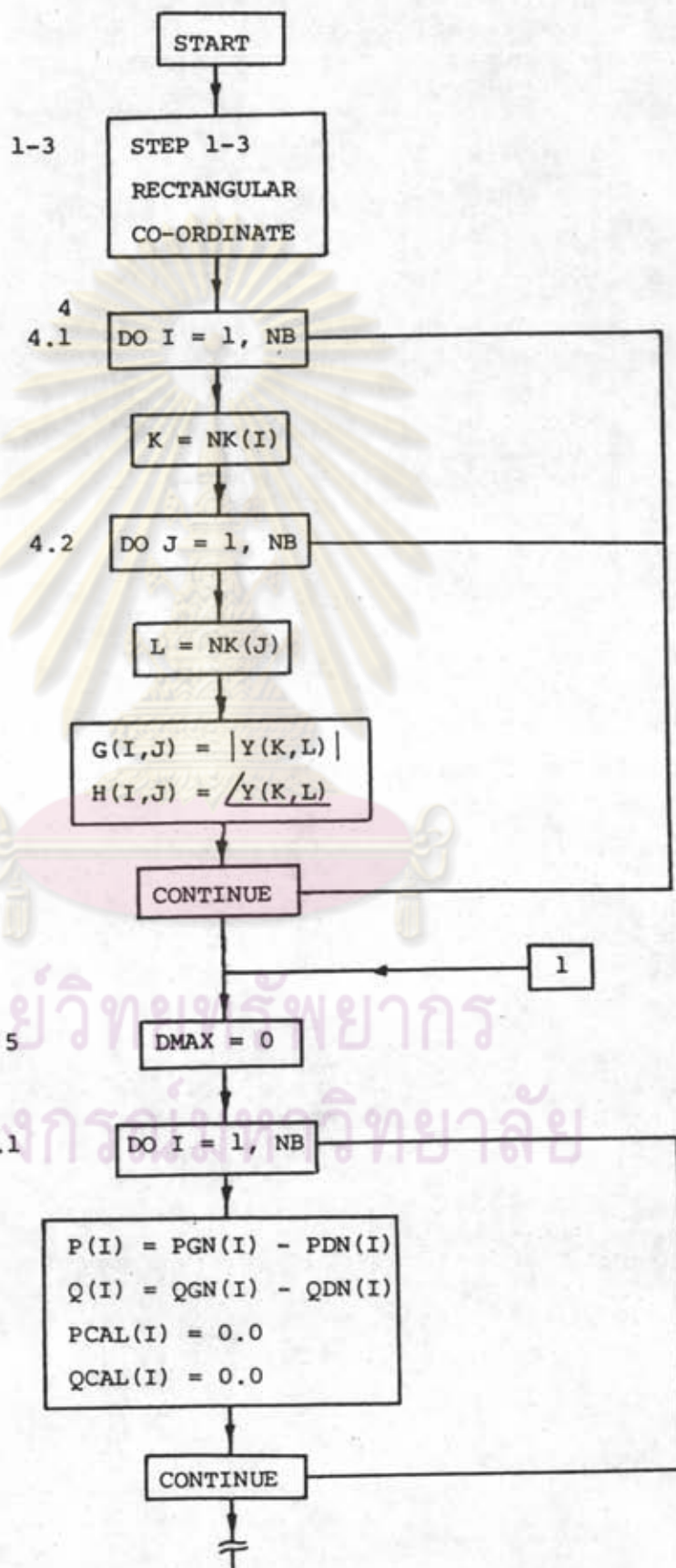
$$QG(I) = -\text{AIMAG}(Y1) + QD(I)$$

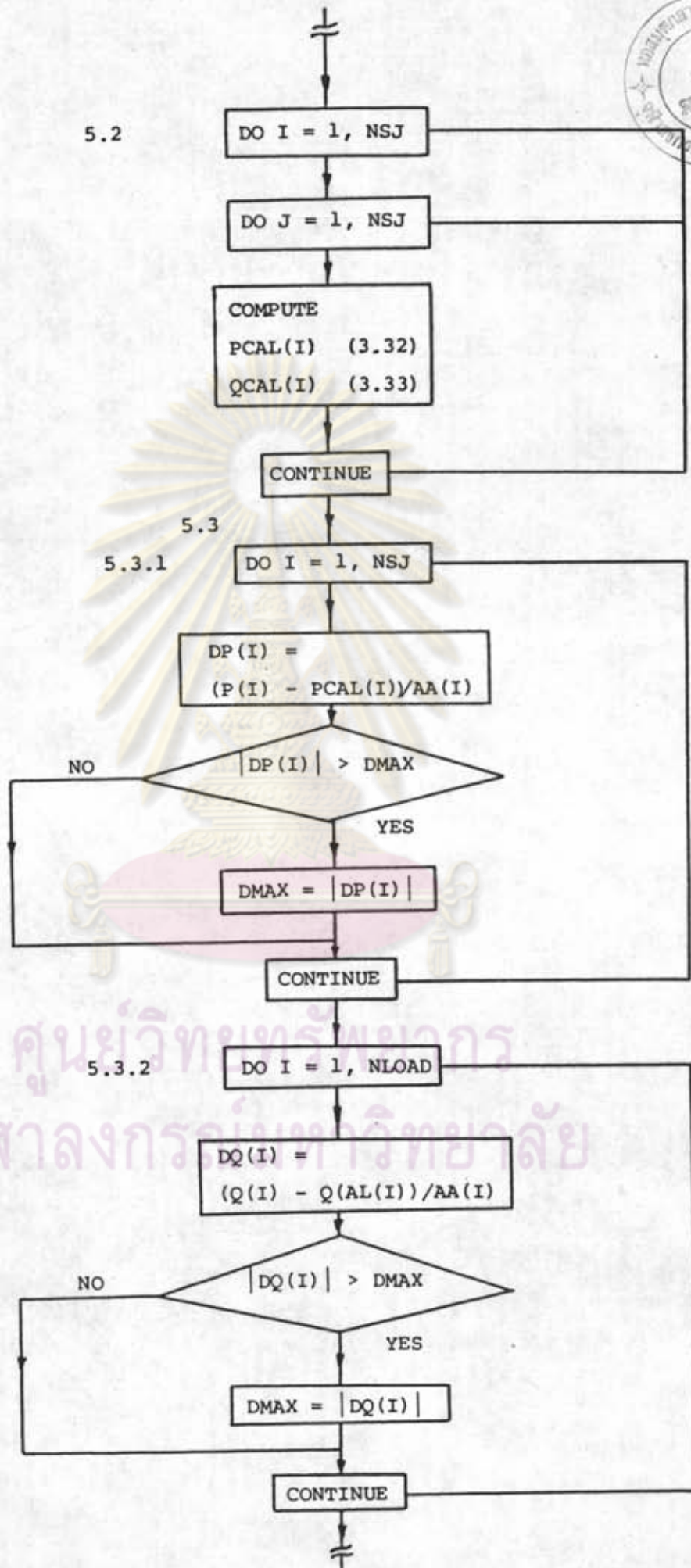
15. ทำงานวงรอบจนครบจำนวน NB หากกำลังไฟฟ้าที่สริงบัส ตามขั้นตอนที่ 15.4

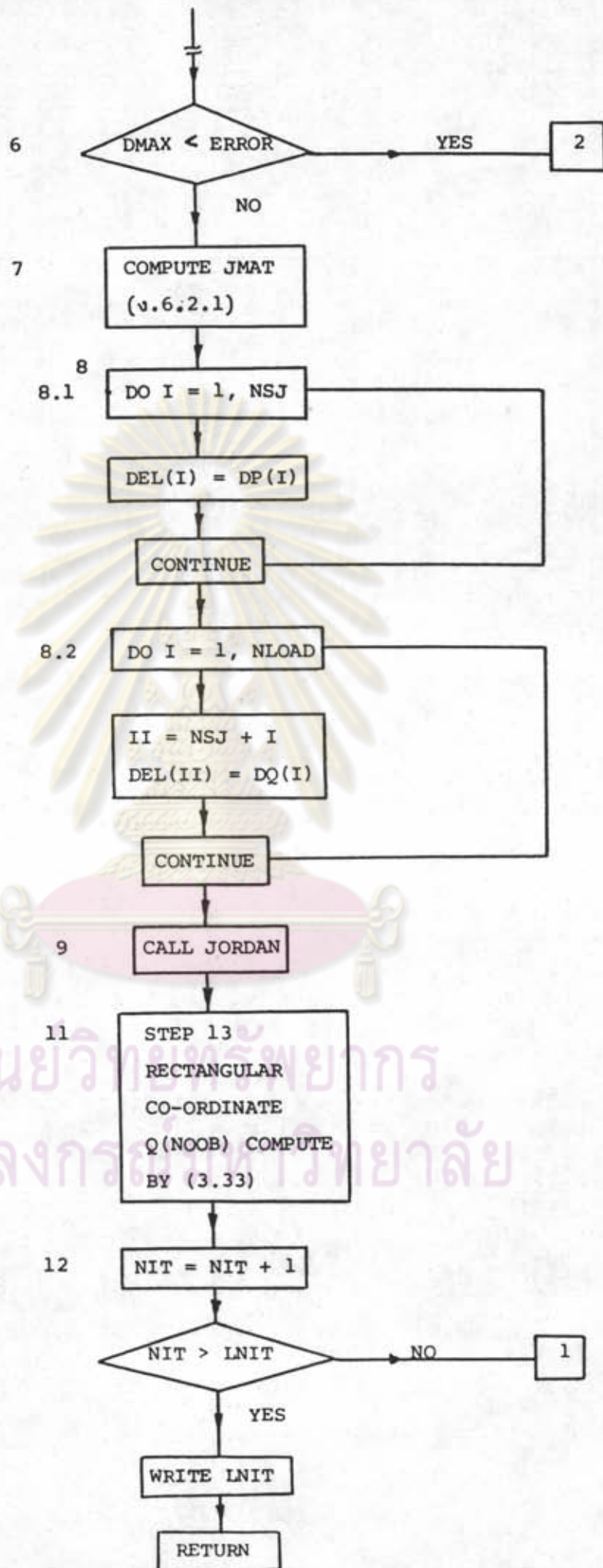
ของวิธีเรคแทงกูล่า โค-ออร์ดิเนต

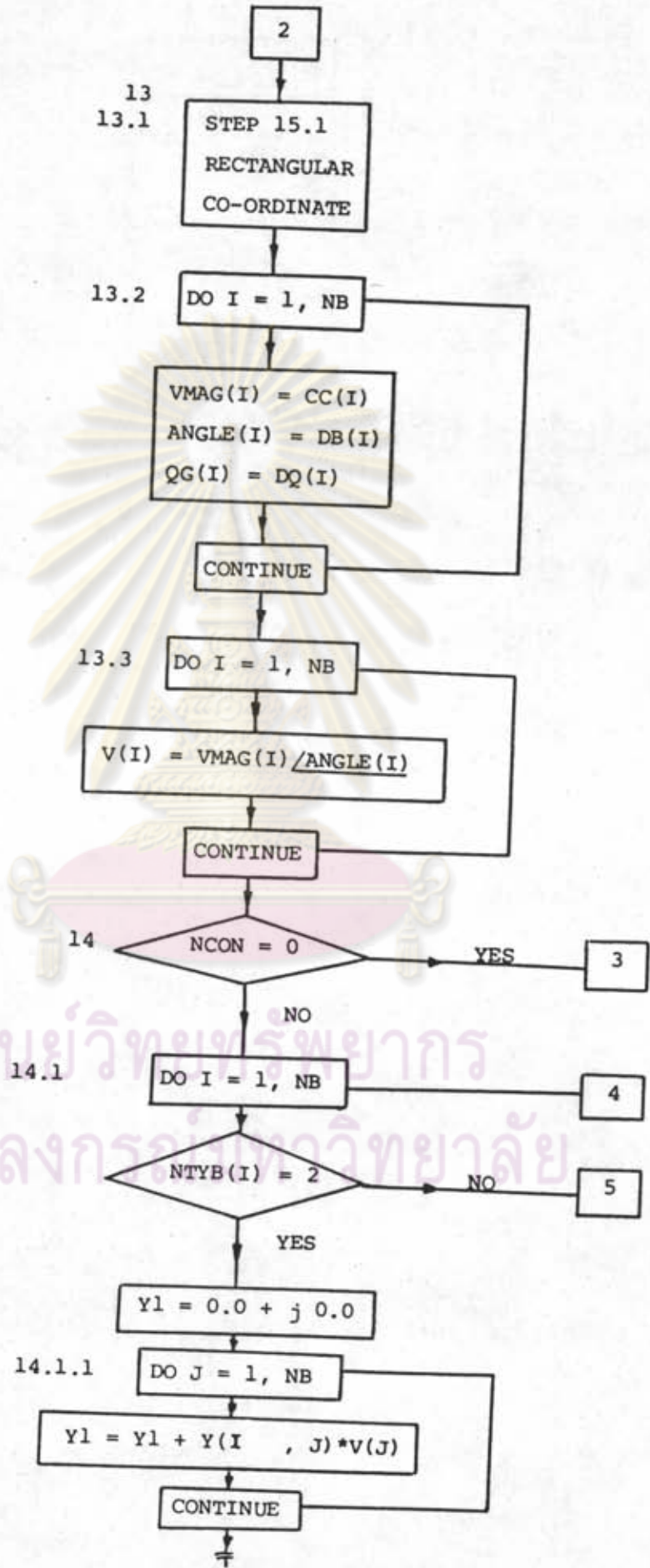
กลับไปยังโปรแกรมหลัก

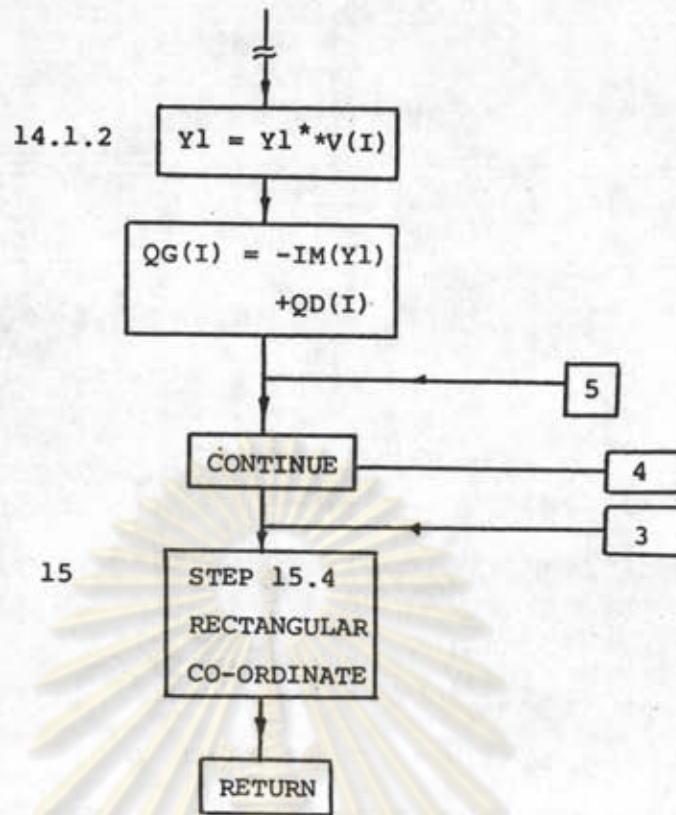
โปรแกรมของโปรแกรมย่อย NEWTON วิธีไหล่า โค-ออร์ดิเนต











ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ง.6.2.1 จาโคเบียนเมทริกซ์สำหรับวิธีไหลดำ โค-ออร์ดิเนต

ลำดับการทำงาน

1. สร้าง $[J_1]$ ตามสมการ (3.39)

1.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NSJ

$$I = 1, NB$$

$$JMAT(I, I) = -AA(NB) * G(I, NB) * SIN(B(I)) + H(I, NB) - B(NB)$$

$$J = 1, NSJ$$

ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า $I = J$ แล้วเพิ่มค่า J

$$JMAT(I, J) = AA(J) * G(I, J) * SIN(B(I)) + H(I, J) - B(J)$$

$$JMAT(I, I) = JMAT(I, I) - JMAT(I, J)$$

2. สร้าง $[J_2]$ ตามสมการ (3.40)

2.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NSJ

$$I = 1, NSJ$$

$$II = I + NSJ$$

2.1.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน (NLOAD + 1) ถึง NB

$$J = (NLOAD + 1), NB$$

$$JMAT(I, II) = JMAT(I, II) + G(I, J) * COS(B(I)) + H(I, J) - B(J)$$

2.1.2 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NLOAD

$$J = 1, NLOAD$$

ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า $I = J$ แล้วเพิ่มค่า J

$$JJ = NSJ + J$$

$$JMAT(I, JJ) = G(I, J) * COS(B(I)) + H(I, J) - B(J)$$

$$JMAT(I, II) = JMAT(I, II) + JMAT(I, JJ)$$

$$JMAT(I, II) = 2.0 * G(I, I) * COS(H(I, I)) + JMAT(I, II)$$

3. สร้าง $[J_3]$ ตามสมการ (3.41)

3.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NLOAD

$$I = 1, NLOAD$$

$$II = I + NSJ$$

$$JMAT(II, I) = AA(NB) * G(I, NB) * \cos(B(I) + H(I, NB) - B(NB))$$

3.1.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NSJ

$$J = 1, NSJ$$

ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า $I = J$ แล้วเพิ่มค่า J

$$JMAT(II, J) = -AA(J) * G(I, J) * \cos(B(I) + H(I, J) - B(J))$$

$$JMAT(II, I) = JMAT(II, I) - JMAT(II, J)$$

4. สร้าง $[J_4]$ ตามสมการ (3.42)

4.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NLOAD

$$I = 1, NLOAD$$

$$II = I + NSJ$$

4.1.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน (NLOAD + 1) ถึง NB

$$J = (NLOAD + 1), NB$$

$$JMAT(II, II) = G(I, J) * \sin(B(I) + H(I, J) - B(J))$$

4.1.2 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NLOAD

$$J = 1, NLOAD$$

$$JJ = NSJ + J$$

ตรวจสอบข้อมูล

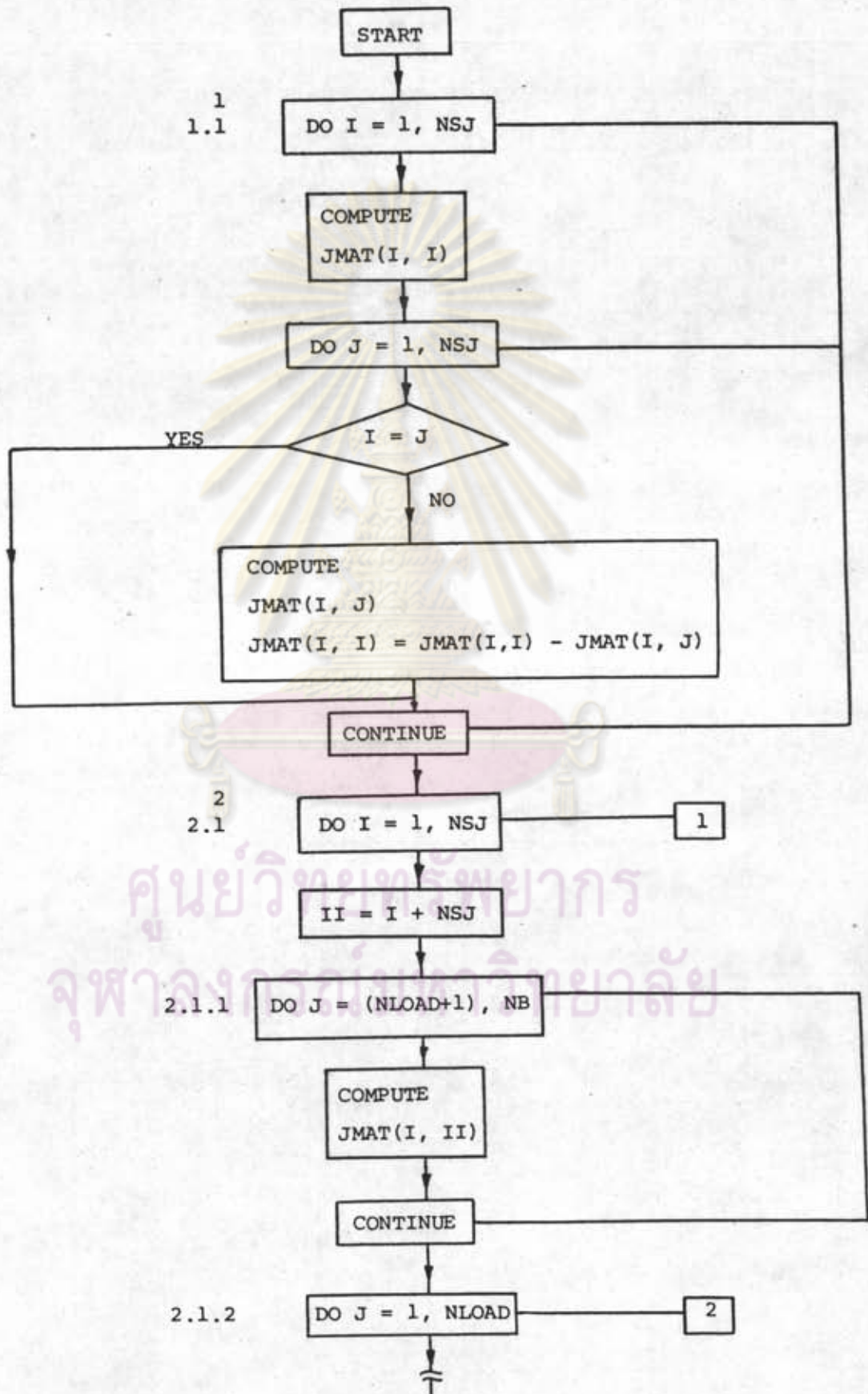
ถ้า $I = J$ แล้วเพิ่มค่า J

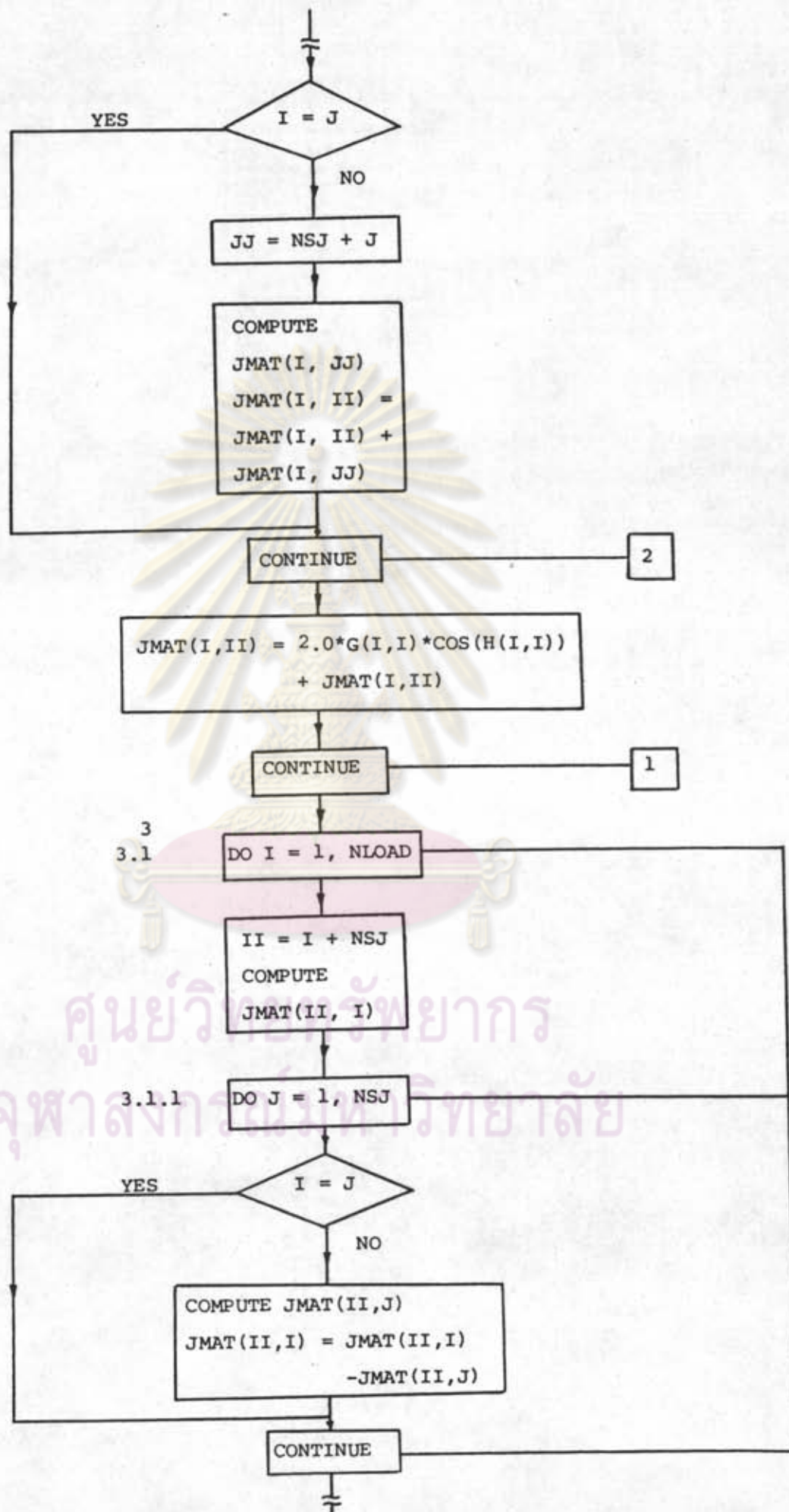
$$JMAT(II, JJ) = G(I, J) * \sin(B(I) + H(I, J) - B(J))$$

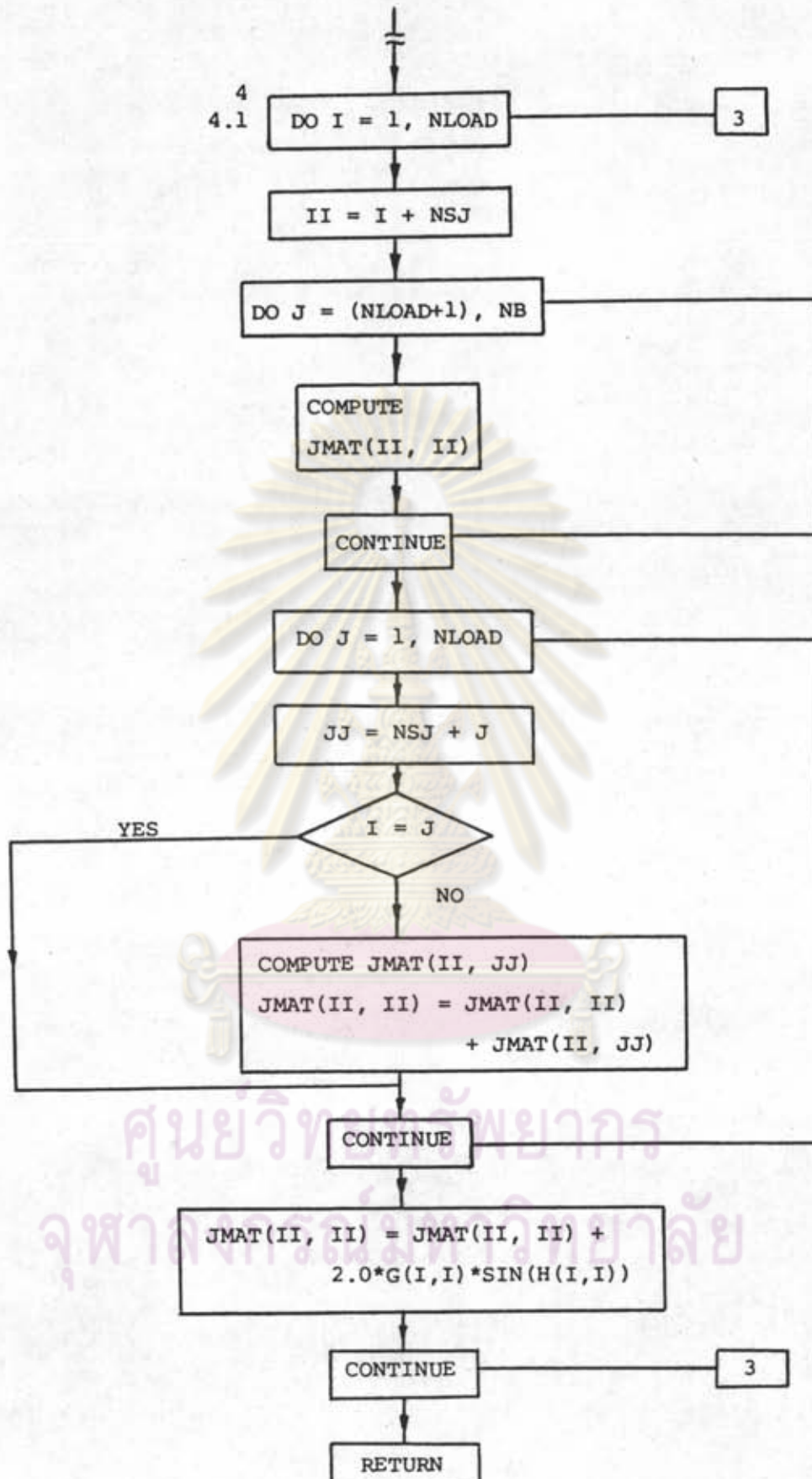
$$JMAT(II, II) = JMAT(II, II) + JMAT(II, JJ)$$

$$JMAT(II, II) = 2.0 * G(I, I) * \sin(H(I, I)) + JMAT(II, II)$$

ไหลว์ชาร์ทของการสร้างจาโคเบียนส์เมทริกซ์วิธีไหล่า โค-ออร์ดิเนต วิธีตรง







ง.6.2.2 วิธีประมาณของวิธีไหล่า โค-ออร์ดิเนต

ก. วิธีฟาส ดี-คอปเปิล

ลำดับการทำงาน

- 1-6 ขั้นตอนที่ 1-6 ของวิธีตรงไหล่า โค-ออร์ดิเนต
7. สร้าง $[J_1]$ ตามหัวข้อ ง.6.2.1 (ขั้นตอนที่ 1)
8. เรียกใช้โปรแกรมย่อย JORDAN แก้มการหา $[\Delta\delta]$ ตามสมการ (3.44)
9. ทำงานวงรอบครบจำนวน NSJ

$$I = 1, NSJ$$

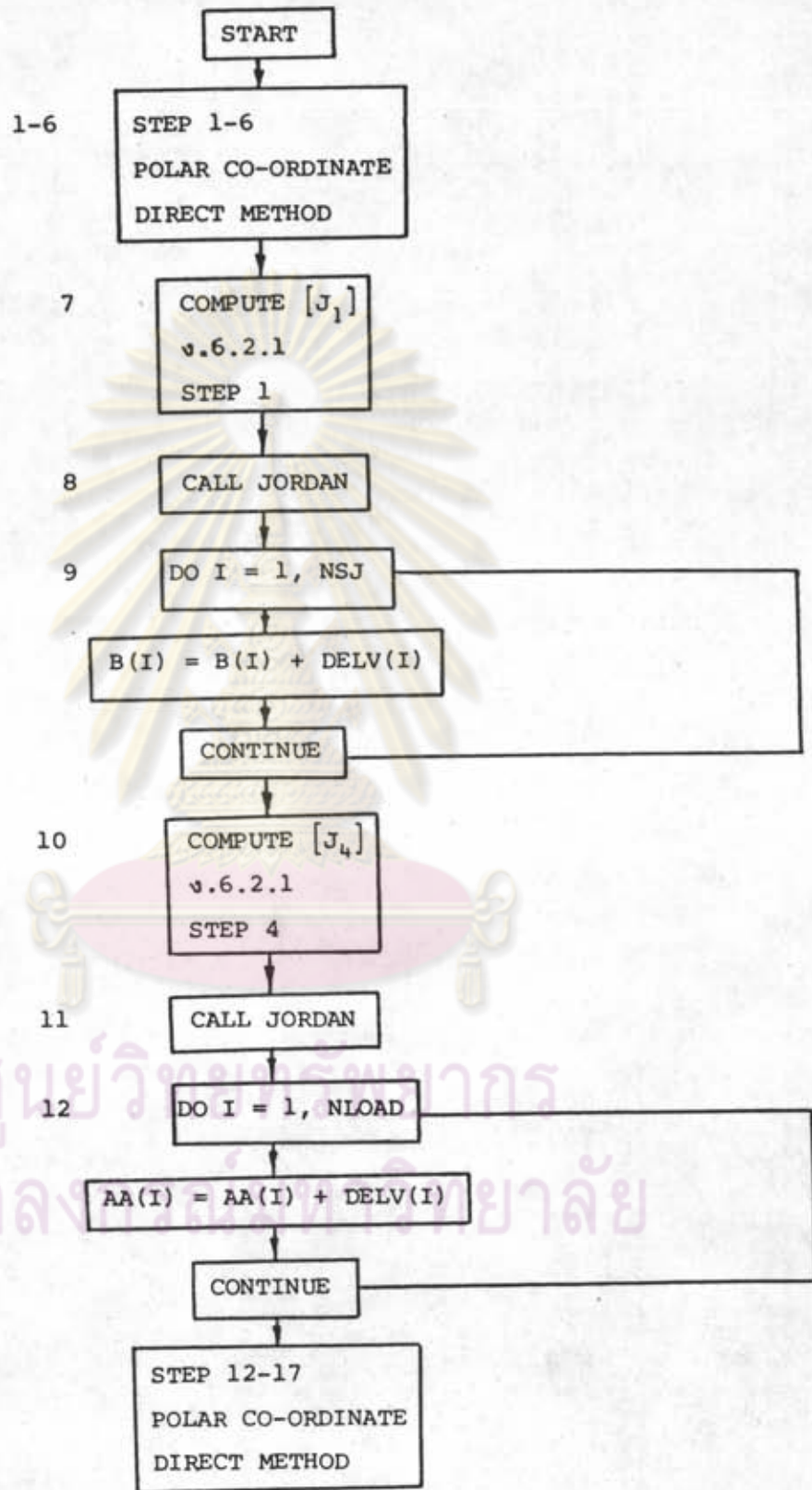
$$B(I) = B(I) + DELV(I)$$
10. สร้าง $[J_4]$ ตามหัวข้อ ง.6.2.1 (ขั้นตอนที่ 4)
11. เรียกใช้โปรแกรมย่อย JORDAN แก้มการหา $[\Delta|E|]$ ตามสมการ (3.45)
12. ทำงานวงรอบครบจำนวน NLOAD

$$I = 1, NLOAD$$

$$AA(I) = AA(I) + DELV(I)$$
13. ขั้นตอนที่ 12-17 ของวิธีไหล่า โค-ออร์ดิเนต

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ไหลัวชาร์ทของโปรแกรมย่อย NEWTON วิธีฟาต ดี-คอปเปิด



ศูนย์วิทยพัชฌากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ข. วิธีปรับปรุง ฟาส คี-คอปเปิด

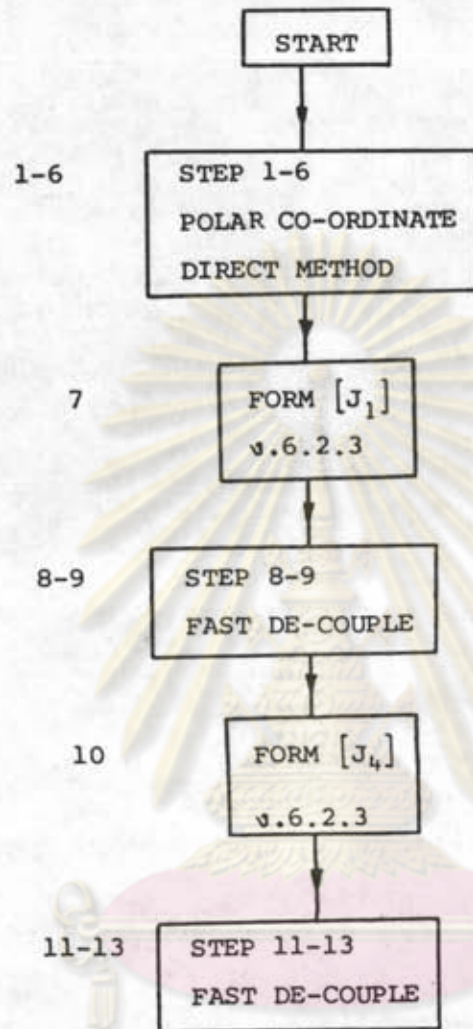
ลำดับการทำงาน

- 1-6 ชั้นตอน 1-6 วิธีตรงโหล่า โค-ออร์ติเนค
- 7. สร้าง [J₁] หัวข้อ ง.6.2.3
- 8-9 ชั้นตอน 8 และ 9 วิธีฟาส คี-คอปเปิด
- 10. สร้าง [J₄] หัวข้อ ง.6.2.3
- 11-13 ชั้นตอน 11-13 วิธีฟาส คี-คอปเปิด



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

โปรแกรมของโปรแกรมย่อย NEWTON วิธีปรับปรุง ผาต คี-คอปเปิด



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ง.6.2.3 จาโคเบียนส์ เมทริกซ์ของวิธีปรับปรุง ฟาส ดี-คอปเปิด

ลำดับการทำงาน

1. ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

$$K = NK(I)$$

$$J = 1, NB$$

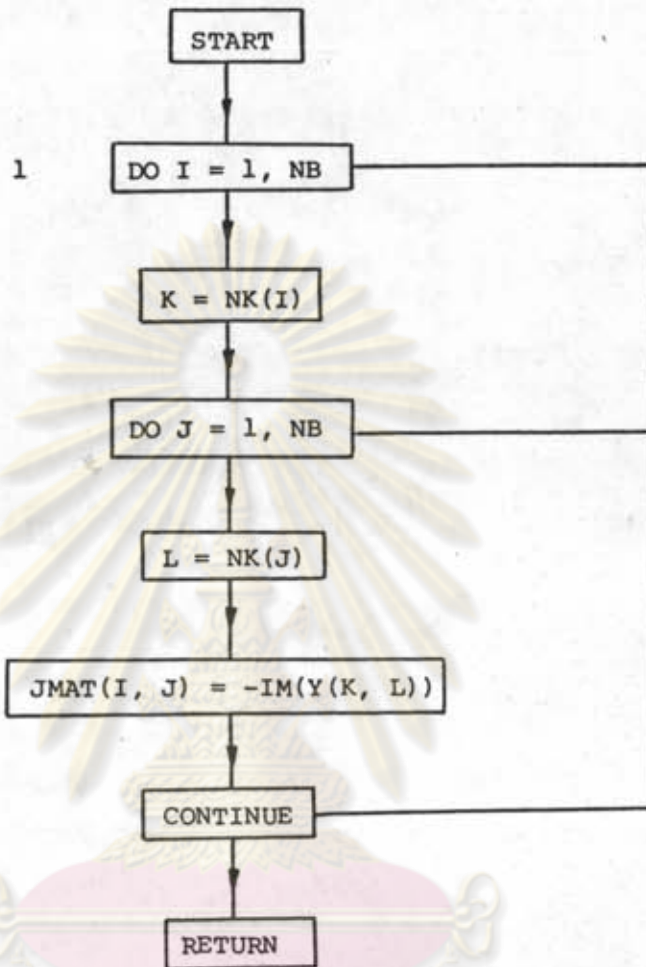
$$L = NK(J)$$

$$JMAT(I, J) = -AIMAG(Y(K, L))$$



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

โปรแกรมสร้างจาโคเบียนส์ เมทริกซ์ วิธีปรับปรุง ฟาส คี-คอปเปิล



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ง.7 ส่วนโปรแกรมย่อย CHECK

ลำดับการทำงาน

1. เตรียมข้อมูลเพื่อนับจำนวนสภาวะไหลคเกินที่เกิดขึ้น

$$NMM = 0$$

2. ตรวจสอบสภาวะไหลคเกินและกระแสน้ำเกิดขึ้นในสายส่งหรือไม่ ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NL

$$I = 1, NL$$

- 2.1 ตรวจสอบสภาวะกระแสน้ำ

$$N = SB(I)$$

$$M = EB(I)$$

$$Y1 = (V(N) - V(M)) * (YSER(I))$$

$$CL = CABS(Y1)$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } CLAMP(I) < CL \text{ แล้ว } NMM = NMM + 1$$

- 2.2 ตรวจสอบสภาวะไหลคเกิน

$$X1 = ABS(REAL(Y1 * V(N)))$$

$$PL = ABS(REAL(Y1 * V(M)))$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } X1 > PL \text{ แล้ว } PL = X1$$

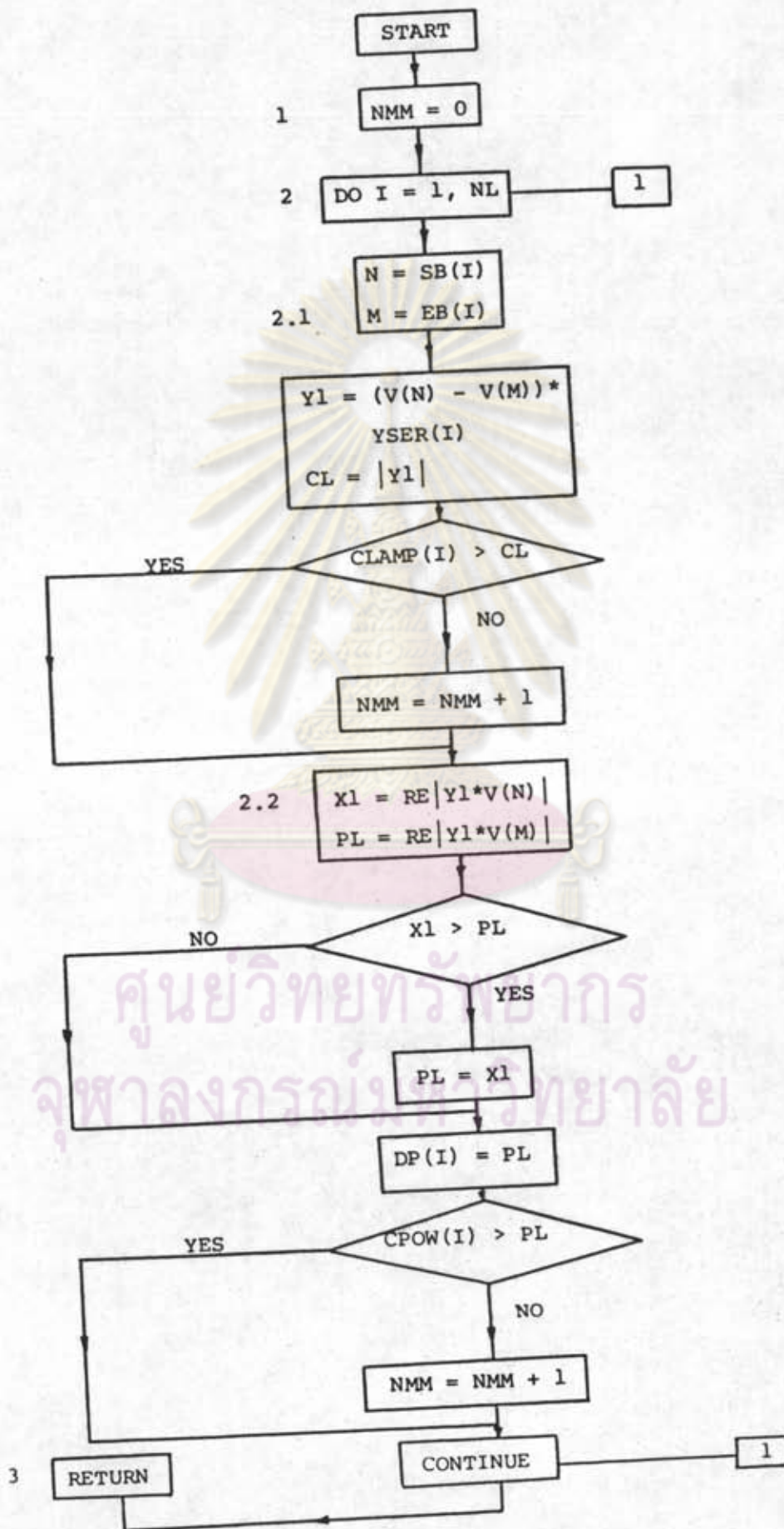
$$DP(I) = PL$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } CPOW(I) < PL \text{ แล้ว } NMM = NMM + 1$$

3. กลับไปยังโปรแกรมหลัก

ไหลวัซาร์ทของโปรแกรมย่อย CHECK



ง.8 ส่วนโปรแกรมย่อย CHANGE

โปรแกรมย่อยนี้มีให้เลือกใช้ 2 ส่วน คือ ส่วนที่ใช้แอกจอยส์เนทเวคช่วยหาความไวของเนทเวค และส่วนที่ใช้ข้อมูลจากโหนดโพล์หาความไวของเนทเวคโดยตรง

ก. หาความไวโดยใช้แอกจอยส์เนทเวค

ลำดับการทำงาน

1. เตรียมข้อมูล

$$K = 0$$

$$MM = 0$$

1.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NL

$$I = 1, NL$$

$$DP(I) = 0.0$$

$$DQ(I) = 0.0$$

$$DV(I) = 0.0$$

1.2 หาค่าแห่งของสวิงบัส

ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } NBTYPE(I) = 3 \text{ แล้ว } II = I$$

1.3 ทำงานเป็นวงรอบซ้อนกันจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

$$J = 1, NB$$

$$H(I, J) = 0.0$$

2. สร้างแอกจอยส์เนทเวค ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

ตรวจสอบข้อมูล

$$\text{ถ้า } I = II \text{ แล้วเพิ่มค่า } I$$

$$K = K + 1$$

$$M = 0$$

2.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NB

$$J = 1, NB$$

ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า $J = II$ แล้วเพิ่มค่า J

$$M = M + 1$$

$$H(K, M) = -AIMAG(Y(I, J))$$

3. ค่าแรง $[P]$

3.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NL

$$I = 1, NL$$

$$BB = AIMAG(1.0/YSER(I))$$

$$B1 = -AIMAG(YSER(I))$$

$$N = SB(I)$$

$$L = EB(I)$$

ค่าแรงมุมที่แตกต่างกันที่มี N และ L

$$DD = ANGLE(N) - ANGLE(L)$$

ค่าแรงกำลังไฟฟ้าจริงที่ไหลในสายส่ง

$$PL = ABS(CABS(V(N)) * CABS(V(L)) * SIN(DD) / BB)$$

$$DV(I) = CPOW(I) - PL$$

ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า $DD < 0$ แล้ว $DV(I) = -DV(I)$

$$DP(N) = DP(N) + DV(I) * B1$$

$$DP(L) = DP(L) - DV(I) * B1$$

3.2 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NB เรียงข้อมูล $DP(I)$ โดยไม่คิดผล

ของสวิงมีส

$$I = 1, NB$$

ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า $I = II$ แล้วเพิ่มค่า I

$$MM = MM + 1$$

$$DQ(MM) = DP(I)$$

ศูนย์วิทยุทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

4. เรียกใช้โปรแกรมย่อย JORDAN เพื่อแก้สมการ (4.51) ทา [๖] เก็บ
ในข้อมูลชุด DP(I)

5. เรียงข้อมูล DP(I) กำหนดที่ตำแหน่งสริงบัส DP(I) = 0.0

$$M = 1$$

5.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NB

$$I = 1, NB$$

$$DQ(I) = 0.0$$

ตรวจสอบข้อมูล

ถ้า I = II แล้วเพิ่มค่า I

$$DQ(I) = DP(M)$$

$$M = M + 1$$

6. คำนวณสายส่งเส้นใหม่โดยอาศัยแอมพลิจูดแอมพลิจูด [๖] ตามสมการ
(4.48) และอาศัยสมการ (4.54) คำนวณพารามิเตอร์ของสายส่ง

6.1 ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NL

$$I = 1, NL$$

$$N = SB(I)$$

$$L = EB(I)$$

ตรวจสอบสายส่ง I เป็นสายส่งเส้นใหม่หรือไม่

ถ้า LO(L) = 0 แล้วเพิ่มค่า I

6.1.1 คัดสายส่ง I ออกจากระบบ เปลี่ยนบัสแอมพลิจูดแอมพลิจูด
โดยวิธีอีลิเมนต์แอมพลิจูดเป็นลบ

6.1.2 คำนวณ $\frac{\partial J}{\partial B}$

$$DAN = DQ(N) - DQ(L)$$

$$DAA = ANGLE(N) - ANGLE(L)$$

$$DEY = DAA * (DAN - DV(I))$$

6.1.3 คำนวณพารามิเตอร์ต่างๆ ของสายส่งเส้นใหม่

$$YL = ABS(AIMAG(YSER(I))) + ACF * DEY$$

$$GL = YL / XOR$$

$$YSER(I) = CMPLX(GL, -YL)$$

$$ZSER(I) = 1.0/YSER(I)$$

$$XL = AIMAG(ZSER(I))$$

$$YSHT(I) = CMPLX(0.0, XL/XOC)$$

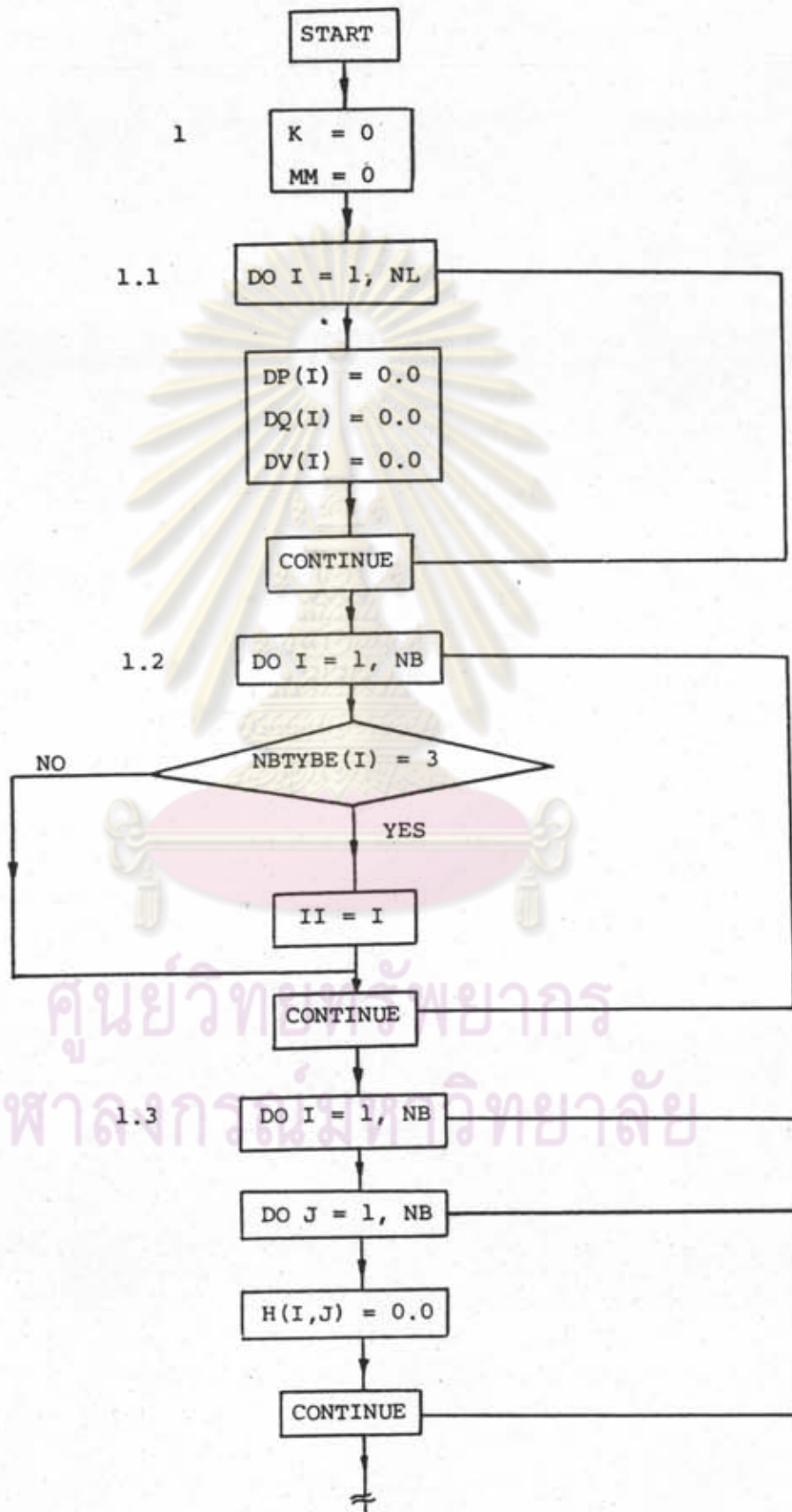
6.1.4 สร้างมีสแอมป์แอมป์เมทริกซ์จากพหุนามใหม่ของสายส่ง I
โดยวิธีอิลิเมนต์แบบ

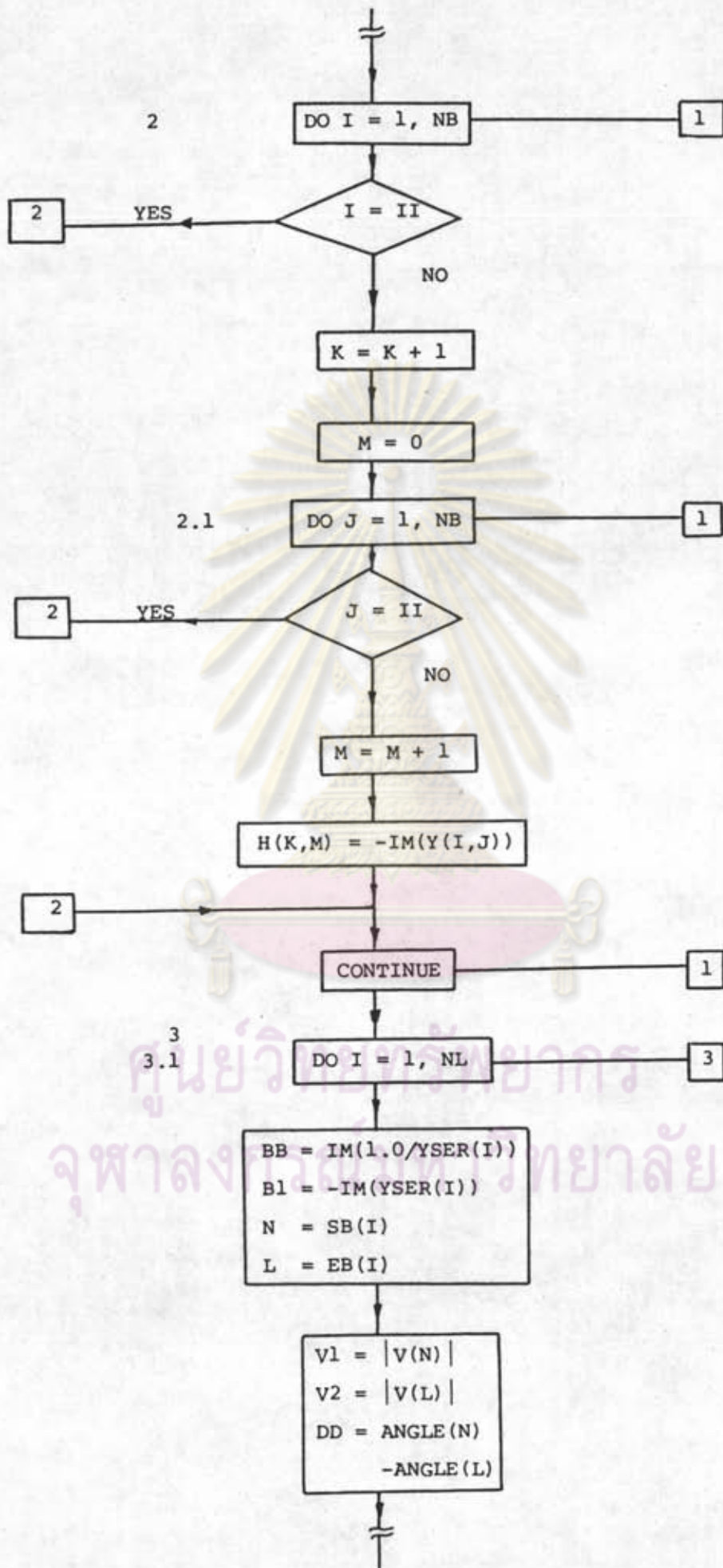
7. กลับไปยังโปรแกรมหลัก

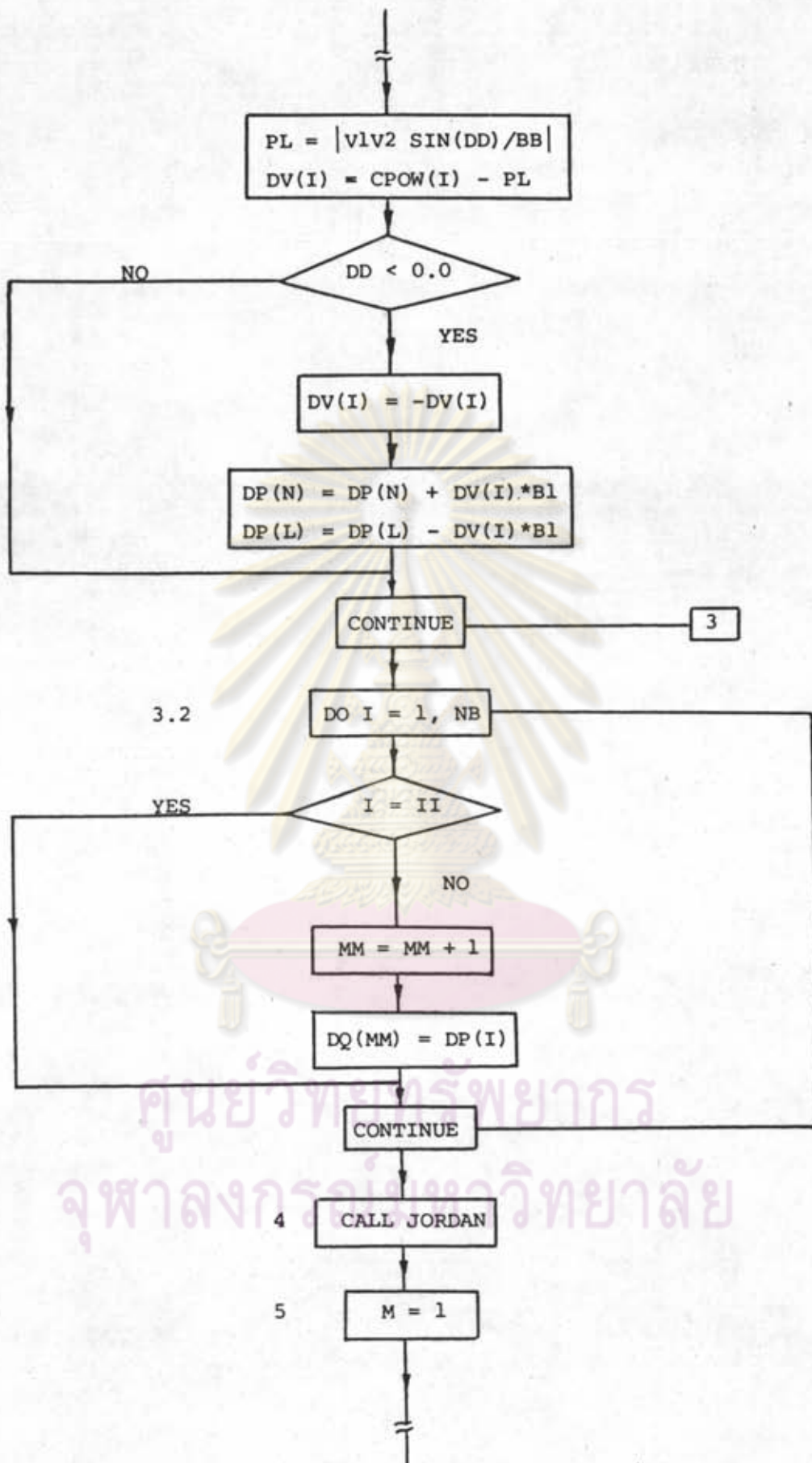


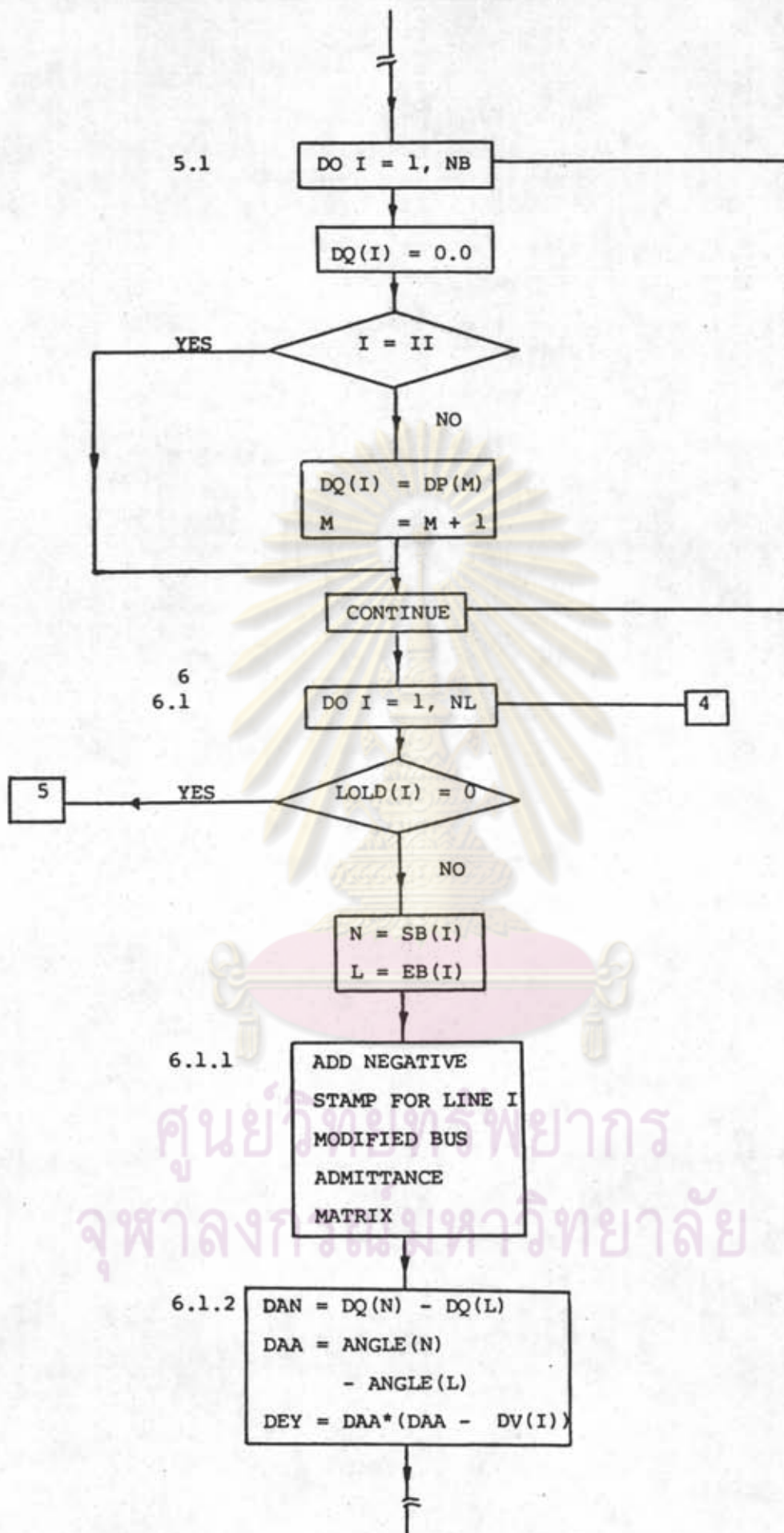
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

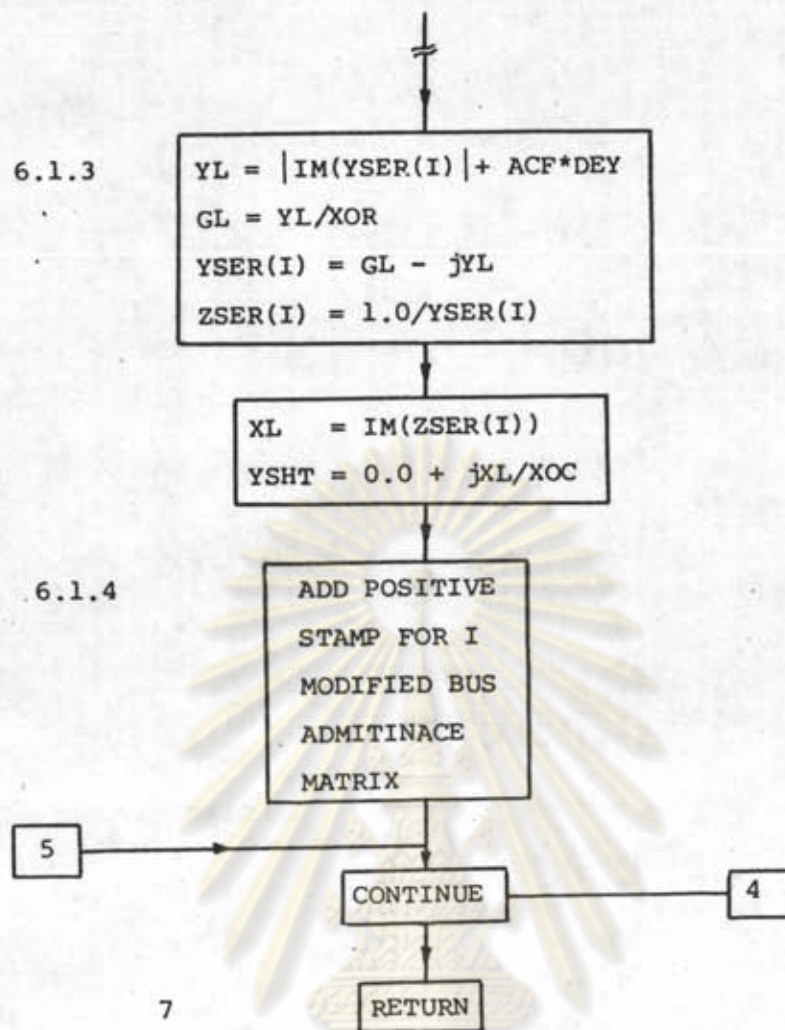
ไหลวัชารัทของโปรแกรมย่อย CHANGE โดยวิธีแอดจอยส์เนทเวอค











ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ข. หาความไวโดยใช้ข้อมูลจากโหลดไหล่วิเคราะห์โดยตรง

ลำดับการทำงาน

1. ทำงานเป็นรอบจนครบจำนวน NL

$$I = 1, NL$$

ตรวจสอบสายส่ง I เป็นสายส่งเส้นใหม่หรือไม่

ถ้า $LOLD(I) = 0$ แล้วเพิ่มค่า I

$$N = SB(I)$$

$$L = EB(I)$$

1.1 ทำเช่นเดียวกับหัวข้อ ก. ชั้นตอนที่ 6.1.1

$$DAA = ANGLE(N) - ANGLE(L)$$

$$DEE = VMAG(N) * VMAG(L)$$

คำนวณ $\frac{\partial J}{\partial B}$ ตามสมการ (4.59) และ (4.61)

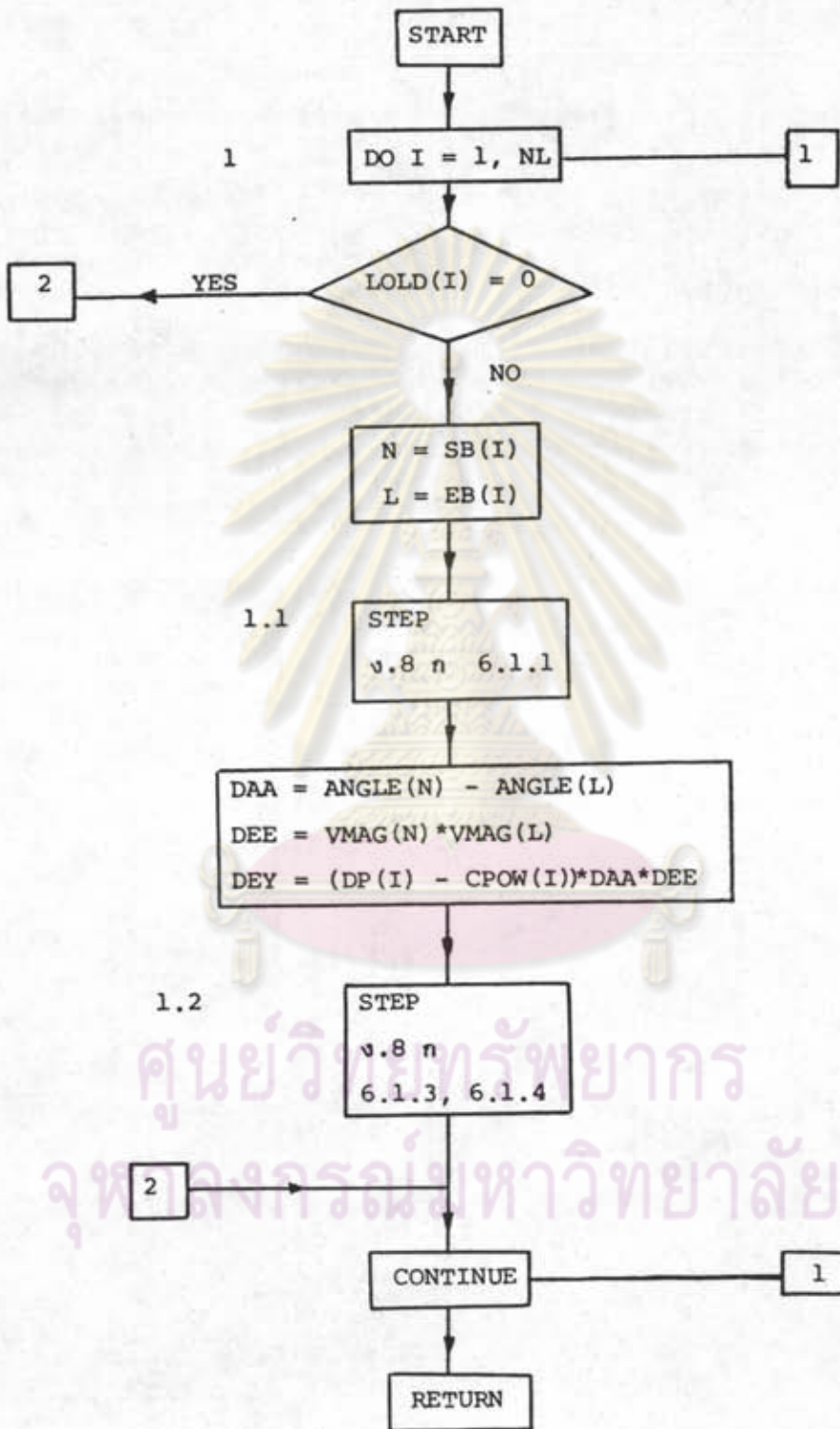
$$DEY = (DP(I) - CPOW(I)) * DAA * DEE$$

1.2 ทำเช่นเดียวกับหัวข้อ ก. ชั้นตอนที่ 6.1.3 และ 6.1.4

2. กลับไปยังโปรแกรมหลัก

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

โพลาร์ของโปรแกรมย่อย CHANGE โดยใช้ข้อมูลจากโหนดโพลาร์คำนวณความไวของเนทเวค



โปรแกรมคอมพิวเตอร์

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 001

```

0001 INTEGER SB,EB,CB,AB,TB,T,C,OPTION
0002 COMPLEX A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,YXFMR,V,Y
0003 COMPLEX S,P,ZB,ZR,Z3,ZXFMR,Y1,Y2,YE
0004 COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),CB(20),AB(20),TB(20)
0005 COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0006 COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFMR(20),PLDL(20),QLDL(20)
0007 COMMON S(20),R(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0008 COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0009 COMMON QMAX(10),QMIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0010 COMMON ANGLE(10),Y(10,10),NTYB(10),VBASE(10),LOLD(20)
0011 COMMON UTF(20),ZCB(10),OPTION(10),G(10,10),H(10,10)
0012 COMMON PDN(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECN(10)
0013 COMMON NK(10),ZF(20),ZQ(20),DV(20),NLOAD,NCON,NITT,NC,NT
0014 COMMON ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NHM,IR,IW,LNIT
0015 COMMON AL(10),BE(10),GA(10),NBG(10),NEC
0016 DATA IR/5/,IW/7/
0017 NITT=0
0018 CALL INPUT
0019 CALL YSUS
0020 CALL NEW1
0021 200 CONTINUE
0022 IF(NEC.NE.0) CALL ECO
0024 IF(NEC.EQ.0) CALL NEWTON
0026 CALL CHECK
0027 IF(NHM.EQ.0) GO TO 300
0029 NITT=NITT+1
0030 IF(NITT.GT.LNIT) GO TO 400
0032 CALL CHANGE
0033 GO TO 200
0034 300 CONTINUE
0035 IF(NEC.EQ.0) CALL ECO
0037 CALL OUT
0038 GO TO 500
0039 400 CONTINUE
0040 WRITE(IW,700) LNIT
0041 700 FORMAT(///,T20,'NOT CONVERGENCE IN ',I5,' ITERATIONS')
0042 500 CONTINUE
0043 STOP
0044 END

```

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

```

0001 SUBROUTINE INPUT
0002 INTEGER SB,EB,CB,AB,TB,T,C,OPTION
0003 COMPLEX A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,YXFMR,U,Y
0004 COMPLEX B,R,YB,YR,YS,YXFMR,Y1,Y2,YE
0005 COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),CB(20),AB(20),TB(20)
0006 COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007 COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFMR(20),PLOL(20),QLOL(20)
0008 COMMON B(20),R(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009 COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010 COMMON QMAX(10),QMIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0011 COMMON ANGLE(10),Y(10,10),NTYB(10),VBASE(10),LOLD(20)
0012 COMMON UTF(20),NOB(10),OPTION(10),G(10,10),H(10,10)
0013 COMMON PDN(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECN(10)
0014 COMMON NK(10),DP(20),DQ(20),DV(20),NLOAD,NCON,NITT,NC,NT
0015 COMMON ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NMH,IR,IW,LNIT
0016 COMMON AL(10),BE(10),GA(10),NBG(10),NEC
0017 READ(IR,902) NB,NL,NC,NT,LNIT,NEC,NP
0018 902 FORMAT(7I5)
0019 READ(IR,900) XOR,XOC,ACF,(OPTION(I),I=1,10)
0020 900 FORMAT(3F10.5,10I2)
0021 READ(IR,903) ERROR,PBASE,SEF
0022 903 FORMAT(8F10.4)
0023 IF(ERROR.LE.0.0) ERROR=0.0001
0025 IF(PBASE.EQ.0.0) PBASE=1.0
0027 IF(SEF.GE.100.) SEF=SEF/100.0
0029 IF(SEF.LT.1.0) SEF=1.0
0031 DO 10 I=1,NL
0032 READ(IR,904) LINE(I),SB(I),EB(I),ZSER(I),YSHT(I),YSER(I),ZSHT(I)
0033 904 FORMAT(3I3,8F10.4)
0034 READ(IR,901) LOLD(I),VBL(I),CLAMP(I),CPOW(I)
0035 901 FORMAT(I2,3F10.4)
0036 IF(VBL(I).EQ.0.0) VBL(I)=1.0
0038 CBA=PBASE/VBL(I)
0039 IF(CLAMP(I).EQ.0.0) CLAMP(I)=1.0
0041 IF(CPOW(I).EQ.0.0) CPOW(I)=1.0
0043 CLAMP(I)=CLAMP(I)/(CBA*SEF)
0044 CPOW(I)=CPOW(I)/(PBASE*SEF)
0045 IF(CABS(ZSER(I)).EQ.0.0) GO TO 5
0047 IF(CABS(YSER(I)).EQ.0.0) YSER(I)=1.0/ZSER(I)
0049 5 CONTINUE
0050 ZSER(I)=1.0/YSER(I)
0051 IF(CABS(ZSHT(I)).EQ.0.0) GO TO 10
0053 IF(CABS(YSHT(I)).EQ.0.0) YSHT(I)=1.0/ZSHT(I)
0055 10 CONTINUE
0056 DO 20 I=1,NE
0057 READ(IR,907) NOB(I),NBG(I),NTYB(I),PD(I),QD(I),PG(I),QG(I)
0058 READ(IR,908) VBASE(I),VSPEC(I),QMAX(I),QMIN(I)
0059 IF(VBASE(I).EQ.0.0) VBASE(I)=1.0
0061 PD(I)=PD(I)/PBASE
0062 QD(I)=QD(I)/PBASE
0063 PG(I)=PG(I)/PBASE
0064 QG(I)=QG(I)/PBASE
0065 QMAX(I)=QMAX(I)/PBASE
0066 QMIN(I)=QMIN(I)/PBASE

```



FORTRAN IV

V02.5

PAGE 002

```

0067      IF(VSPEC(I),EQ.0) VSPEC(I)=1.0
0068  907  FORMAT(3I3,4F10.5)
0070  908  FORMAT(5F10.5)
0071  20   CONTINUE
0072      DO 10 I=1,NB
0073      IF(NBS(I),EQ.0) GO TO 60
0075      READ(IR,900) AL(I),BE(I),GA(I)
0076  60   CONTINUE
0077      IF(NT,EQ.0) GO TO 15
0079      DO 12 I=1,NT
0080      READ(IR,905) T(I),TB(I),AB(I),ZXFMR,A(I),VTF(I)
0081  905  FORMAT(3I3,5F10.5)
0082      IF(VTF(I),EQ.0.0) VTF(I)=1.0
0084      YXFMR(I)=1.0/ZXFMR
0085  12   CONTINUE
0086  15   CONTINUE
0087      IF(NC,EQ.0) GO TO 19
0089      DO 17 I=1,NC
0090      READ(IR,906) C(I),CB(I),YCAP(I)
0091  906  FORMAT(2I3,2F10.5)
0092  17   CONTINUE
0093  19   CONTINUE
0094      IF(NP,EQ.0) GO TO 50
0096      DO 25 I=1,NL
0097      ZB=VBL(I)**2/PBASE
0098      ZSER(I)=ZSER(I)/ZB
0099      YSER(I)=1.0/ZSER(I)
0100      YSHT(I)=YSHT(I)*ZB
0101  25   CONTINUE
0102      IF(NT,EQ.0) GO TO 35
0104      DO 30 I=1,NT
0105      ZB=VTF(I)**2/PBASE
0106      YXFMR(I)=YXFMR(I)*ZB
0107  30   CONTINUE
0108  35   CONTINUE
0109      IF(NC,EQ.0) GO TO 50
0111      DO 40 I=1,NC
0112      J=CB(I)
0113      ZB=VBASE(J)**2/PBASE
0114      YCAP(I)=YCAP(I)*ZB
0115  40   CONTINUE
0116  50   CONTINUE
0117      RETURN
0118      END

```


FORTRAN IV

V02.5

PAGE 001

```

0001      SUBROUTINE YBUS
0002      INTEGER SB,EB,CB,AB,TE,T,C,OPTION
0003      COMPLEX A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,YXFMR,U,Y
0004      COMPLEX B,P,YB,YF,YG,ZXFMR,Y1,Y2,YE
0005      COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),CB(20),AB(20),TE(20)
0006      COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007      COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFMR(20),PLOL(20),QLOL(20)
0008      COMMON B(20),P(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009      COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010      COMMON QMAX(10),QHIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0011      COMMON ANGLE(10),Y(10,10),NTYB(10),VBASE(10),LOLD(20)
0012      COMMON UTF(20),NOB(10),OPTION(10),G(10,10),H(10,10)
0013      COMMON PDN(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QHINN(10),VSPECN(10)
0014      COMMON NK(10),DP(20),DQ(20),DV(20),NLOAD,NCON,NITT,NC,NT
0015      COMMON ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NHM,IR,IH,LNIT
0016      DO 310 I=1,NB
0017      DO 310 J=1,NE
0018      Y(I,J)=CMPLX(0.0,0.0)
0019 310    CONTINUE
0020      DO 320 I=1,NL
0021      L=SB(I)
0022      M=EB(I)
0023      Y(L,L)=Y(L,L)+YSER(I)+YSHT(I)/2.0
0024      Y(M,M)=Y(M,M)+YSER(I)+YSHT(I)/2.0
0025      Y(L,M)=Y(L,M)-YSER(I)
0026      Y(M,L)=Y(M,L)-YSER(I)
0027 320    CONTINUE
0028      IF(NC.EQ.0) GO TO 340
0029      DO 330 I=1,NC
0030      N=CB(I)
0031      Y(N,N)=Y(N,N)+YCAP(I)
0032 330    CONTINUE
0033 340    CONTINUE
0034      IF(NT.EQ.0) GO TO 360
0035      DO 350 I=1,NT
0036      J=AB(I)
0037      K=TB(I)
0038      Y(J,J)=Y(J,J)+YXFMR(I)/(CABS(A(I)))*X2
0039      Y(K,K)=Y(K,K)+YXFMR(I)
0040      Y(K,J)=Y(K,J)-YXFMR(I)/A(I)
0041      Y(J,K)=Y(J,K)-YXFMR(I)/CONJG(A(I))
0042 350    CONTINUE
0043 360    CONTINUE
0044      RETURN
0045      END

```

```

0001      SUBROUTINE NEW1
0002      INTEGER SB,EB,CB,AB,TB,T,C,OPTION
0003      COMPLEX A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,YXFMR,U,Y
0004      COMPLEX B,R,YB,YR,YS,ZXFMR,Y1,Y2,YE
0005      COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),CB(20),AB(20),TB(20)
0006      COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007      COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFMR(20),FLOL(20),QLOL(20)
0008      COMMON S(20),R(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009      COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010      COMMON QMAX(10),QMIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0011      COMMON ANGLE(10),Y(10,10),NTYB(10),VBASE(10),LOLD(20)
0012      COMMON VTF(20),NOB(10),OPTION(10),G(10,10),H(10,10)
0013      COMMON PDM(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECN(10)
0014      COMMON NK(10),DF(20),DQ(20),DV(20),NLOAD,NCON,NITT,NC,NT
0015      COMMON ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NMH,IR,IW,LNIT
0016      NLOAD=0
0017      NCON=C
0018      NOOB=1
0019      NLD=0
0020      DO 20 I=1,NB
0021      NBTYPE(I)=NTYB(I)
0022      IF(NTYB(I).EQ.1) NLOAD=NLOAD+1
0024      IF(NTYB(I).EQ.2) NCON=NCON+1
0026      V(I)=CMPLX(VSPEC(I),0.0)
0027 20    CONTINUE
0028      NGN=NLOAD
0029 58    CONTINUE
0030      IF(NBTYPE(NOOB).EQ.1) GO TO 60
0032      IF(NBTYPE(NOOB).EQ.2) GO TO 70
0034      IF(NBTYPE(NOOB).EQ.3) GO TO 75
0036      GO TO 80
0037 60    CONTINUE
0038      NLD=NLD+1
0039      N=NLD
0040      GO TO 90
0041 70    CONTINUE
0042      NGN=NGN+1
0043      N=NCON
0044      GO TO 90
0045 75    CONTINUE
0046      N=NB
0047 90    CONTINUE
0048      NK(N)=NOOB
0049      PDM(N)=PD(NOOB)
0050      QDN(N)=QD(NOOB)
0051      PGN(N)=PG(NOOB)
0052      VSPECN(N)=VSPEC(NOOB)
0053      QMAXN(N)=QMAX(NOOB)
0054      QMINN(N)=QMIN(NOOB)
0055 80    CONTINUE
0056      NOOB=NOOB+1
0057      IF(NOOB.LE.NB) GO TO 58
0059      RETURN
0060      END

```

```

0001      SUBROUTINE ECO
0002      INTEGER SB,EB,CB,AB, TB, T, C, OPTION
0003      COMPLEX A, ZSER, YSER, ZSHT, YSHT, YCAP, YXFMR, V, Y
0004      COMPLEX B, P, YB, YR, YS, ZXFMR, Y1, Y2, YE
0005      COMMON LINE(20), SB(20), EB(20), CB(20), AB(20), TB(20)
0006      COMMON T(20), C(20), A(20), ZSER(20), ZSHT(20), YSER(20)
0007      COMMON YSHT(20), YCAP(20), YXFMR(20), PLOL(20), QLOL(20)
0008      COMMON S(20), R(20), VBL(20), CLAMP(20), CPOW(20), NBTYPE(10)
0009      COMMON PD(10), QD(10), PG(10), QG(10), VSPEC(10)
0010      COMMON QMAX(10), QMIN(10), P(10), Q(10), V(10), VMAG(10)
0011      COMMON ANGLE(10), Y(10,10), NTYB(10), VBASE(10), LOLD(20)
0012      COMMON VTF(20), NOB(10), OPTION(10), G(10,10), H(10,10)
0013      COMMON PDN(10), QDN(10), PGN(10), QMAXN(10), QMINN(10), VSPECN(10)
0014      COMMON NK(10), DP(20), DQ(20), DV(20), NLGAD, NCON, NITT, NC, NT
0015      COMMON ERROR, PBASE, SEF, NB, NL, XDR, XDC, ACF, NMH, IR, IH, LNIT
0016      COMMON AL(10), BE(10), CA(10), NBG(10)
0017      REAL JHAT
0018      COMPLEX VN
0019      DIMENSION VN(10), AA(10), B(10), CC(10), D(10)
0020      DIMENSION DB(10), PCAL(10), QCAL(10), ABV(10), QGN(10), NBTYPE(10)
0021      DIMENSION JHAT(20,20), DEL(20), DELV(20), DA(10), ABVCAL(10)
0022      COMMON /SONG/ VN, AA, B, CC, D, DB, PCAL, QCAL, ABV, QGN, NBTYPE, JHAT,
0023      1DEL, DELV, DA, ABVCAL
0024      NA=NB-1
0025      M1=0
0026 585      CONTINUE
0027      CALL NEWTON
0028      PL=0.0
0029      DO 15 I=1, NB
0030      PL=PL+PG(I)-PD(I)
0031 15      CONTINUE
0032      DO 20 I=1, NA
0033      DEL(I)=-AA(NB)*G(NB,I)*SIN(B(NB)+H(NB,I)-B(I))*AA(I)
0034      JHAT(I,I)=-AA(NB)*G(I,NB)*SIN(B(I)+H(I,NB)-B(NB))*AA(I)
0035      DO 20 J=1, NA
0036      IF(I.EQ.J) GO TO 20
0037      JHAT(I,J)=AA(J)*G(I,J)*SIN(B(I)+H(I,J)-B(J))*AA(I)
0038      JHAT(I,I)=JHAT(I,I)-JHAT(I,J)
0039 20      CONTINUE
0040      DO 10 I=1, NA
0041      DO 10 J=1, NA
0042      D1=JHAT(I,J)
0043      JHAT(I,J)=JHAT(I,J)+D1
0044      JHAT(J,I)=D1
0045 10      CONTINUE
0046      CALL JORDAN(JHAT, DEL, DELV, NA)
0047      DELV(NB)=1.0
0048      DO 25 I=1, NB
0049      K=NK(I)
0050      DP(K)=DELV(I)
0051 25      CONTINUE
0052      RAN=100.0
0053      RAN2=0.0
0054      RAN1=RAN

```

FORTRAN IV

V02.5

```

0055 100  CONTINUE
0056      DO 30 I=1,NB
0057      DQ(I)=PG(I)
0058      IF(NBG(I).EQ.0) GO TO 30
0059      S1=DF(I)*RAM
0060      DQ(I)=AL(I)+BE(I)*S1+GA(I)*S1**2
0061 30     CONTINUE
0062      S1=0.
0063      DO 35 I=1,NB
0064      S1=S1+DQ(I)-PD(I)
0065 35     CONTINUE
0066      D1=S1-PL
0067      D2=ABS(D1)
0068      IF(D2.LE.ERROR) GO TO 60
0069      IF(D1.LT.0.0) GO TO 65
0070      RAM2=RAM
0071      RAM=(RAM+RAM1)/2.0
0072      GO TO 100
0073 65     CONTINUE
0074      RAM1=RAM
0075      RAM=(RAM+RAM2)/2.0
0076      GO TO 100
0077 60     CONTINUE
0078      D1=0.0
0079      DO 75 I=1,NB
0080      IF(ABS(DQ(I)-PG(I)).GT.ERROR) GO TO 60
0081 75     CONTINUE
0082      RETURN
0083 80     CONTINUE
0084      DO 85 I=1,NB
0085      PG(I)=DQ(I)
0086 85     CONTINUE
0087      M1=M1+1
0088      IF(M1.GT.LNIT) GO TO 555
0089      GO TO 585 .
0090 555    CONTINUE
0091      WRITE(IW,205) LNIT
0092      FORMAT(5X,'NOT CONVERGENCE IN',5X,I5,'ITERATIONS')
0093      RETURN
0094      END

```

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

```

0001 SUBROUTINE CHECK
0002 INTEGER SB,EB,CE,AB,TB,T,C,OPTION
0003 COMPLEX A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,YXFMR,U,Y
0004 COMPLEX S,P,YB,YR,YG,ZXFMR,Y1,Y2,YE
0005 COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),CE(20),AB(20),TB(20)
0006 COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007 COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFMR(20),PLDL(20),QLDL(20)
0008 COMMON S(20),R(20),YBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009 COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010 COMMON QMAX(10),QMIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0011 COMMON ANGLE(10),Y(10,10),MTYB(10),VBASE(10),LOLD(20)
0012 COMMON VTF(20),NOB(10),OPTIGN(10),G(10,10),H(10,10)
0013 COMMON PDN(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECN(10)
0014 COMMON NK(10),DP(20),DQ(20),DV(20),NLOLD,NCON,NITT,NC,NT
0015 COMMON ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NMM,IR,IW,LNIT
0016 NMM=0
0017 DO 10 I=1,NL
0018 N=SB(I)
0019 H=EB(I)
0020 Y1=(V(N)-V(H))*YSER(I)
0021 CL=CABS(Y1)
0022 IF((CLAMP(I)-CL).LE.0.0) NMM=NMM+1
0023 Y1=CONJG(Y1)
0024 X1=ABS(REAL(Y1*V(N)))
0025 PL=ABS(REAL(Y1*V(H)))
0026 IF(X1.GT.PL) PL=X1
0027 DP(I)=PL
0028 IF((CPOW(I)-PL).LE.0.0) NMM=NMM+1
0029 10 CONTINUE
0030 RETURN
0031 END

```

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

```

0001      SUBROUTINE OUT
0002      INTEGER SB,EB,CB,AB,TE,T,C,OPTION
0003      COMPLEX A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,YXFMR,U,Y
0004      COMPLEX S,R,YB,YR,YS,ZXFMR,Y1,Y2,YE
0005      COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),CB(20),AB(20),TB(20)
0006      COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007      COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFMR(20),PLGL(20),QLGL(20)
0008      COMMON S(20),R(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009      COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010      COMMON QMAX(10),QMIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0011      COMMON ANGLE(10),Y(10,10),NTYB(10),VBASE(10),LGLD(20)
0012      COMMON VTF(20),NOB(10),OPTION(10),G(10,10),H(10,10)
0013      COMMON PDN(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECN(10)
0014      COMMON NK(10),DP(20),DQ(20),DV(20),NLOAD,NCON,NITT,NC,NT
0015      COMMON ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NHM,IR,IW,LNIT
0016      WRITE(IW,5) PBASE
0017      5  FORMAT(//,T10,'BASE MVA',T45,F10.5)
0018      WRITE(IW,10) SEF
0019      10  FORMAT(//,T10,'SAFETY FACTOR',T48,F4.2)
0020      WRITE(IW,455) ACF
0021      455  FORMAT(//,T10,'ACCELERATION FACTOR',T45,F10.5)
0022      WRITE(IW,111)
0023      WRITE(IW,15)
0024      15  FORMAT(T25,':',17('-',):')
0025      111  FORMAT(/////////)
0026      WRITE(IW,20)
0027      20  FORMAT(T25,': NEW LINE DATA :')
0028      WRITE(IW,15)
0029      WRITE(IW,111)
0030      WRITE(IW,40)
0031      40  FORMAT(T10,':',6('-',):',10('-',):',11('-',):',10('-',):',
0032      1('-',):',6('-',):',2(7('-',):')
0033      WRITE(IW,45)
0034      45  FORMAT(T10,': LINE : BUS CODE : SERIES : LINE : VOLT :',
0035      12(' MAX :'))
0036      WRITE(IW,50)
0037      WRITE(IW,40)
0038      50  FORMAT(T10,':',6X,':',3X,'P-Q',4X,': IMPEDANCE : CHARGING :',
0039      1' (KV) : POWER : (KAMP):')
0040      DO 25 I=1,NL
0041      IF(LGLD(I).EQ.0) GO TO 25
0042      ZB=VBL(I)*XOC/PBASE
0043      Y1=YSHT(I)/ZB
0044      RY=REAL(Y1)
0045      AX=AIMAG(Y1)
0046      QD=12*YSER(I)
0047      AY=REAL(Y2)
0048      AZ=AIMAG(Y2)
0049      SS=CPOW(I)*PBASE*SEF
0050      SR=CLAMP(I)*PBASE*SEF/VBL(I)
0051      WRITE(IW,30) LINE(I),SB(I),EB(I),AX,RY,VBL(I),SS,SR
0052      30  FORMAT(T10,': ',I3,2(' :',I3),2(' : ',F7.3,1X),': ',F5.1,
0053      12(' : ',F5.1,):',':')
0054      WRITE(IW,35) AZ,AY

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 002

```

0052 35  FORMAT(T10,' ',6X,' ',8X,2('  '+J',F7.3),'  ':'
      1:5X,' ',2(7X,' '))
0053  WRITE(IW,40)
0054 25  CONTINUE
0055  WRITE(IW,111)
0056  IF (OPTION(1).EQ.0) GO TO 90
0058  WRITE(IW,500)
0059  WRITE(IW,505)
0060  WRITE(IW,500)
0061  WRITE(IW,111)
0062 500  FORMAT(T25,' ',27('-',),' ')
0063 505  FORMAT(T25,'  INPUT-OUTPUT MWATT-MVAR  :')
0064  WRITE(IW,55)
0065 55  FORMAT(T16,' ',5('-',),' ',2(20('-',),' '))
0066  WRITE(IW,60)
0067 60  FOPHAT(T16,'  BUS  ',T28,'GENERATIONS',T43,' ',T52,'LOAD',T63,
      1' ')
0068  WRITE(IW,65)
0069 65  FORMAT(T16,'  NO.  ',2(10('-',),' '),9('-',),' ')
0070  WRITE(IW,70)
0071 70  FORMAT(T16,' ',5X,' ',2(4X,'MW',4X,'  MVAR  :'))
0072  WRITE(IW,55)
0073  DO 75 I=1,NB
0074  DO 75 J=1,NB
0075  IF(I-NOB(J)) 75,85,75
0076 85  CONTINUE
0077  AX=PG(J)*PBASE
0078  AY=QG(J)*PBASE
0079  AZ=PD(J)*PBASE
0080  RX=QD(J)*PBASE
0081  WRITE(IW,80) NOB(J),AX,AY,AZ,RX
0082 80  FORMAT(T16,' ',I3,T22,' ',2(2X,F7.2,'  ',F7.2,'  '))
0083  WRITE(IW,55)
0084 75  CONTINUE
0085  WRITE(IW,111)
0086  WRITE(IW,510)
0087  WRITE(IW,515)
0088  WRITE(IW,510)
0089 510  FORMAT(T25,' ',14('-',),' ')
0090 515  FORMAT(T25,'  LINE DATA  :')
0091  WRITE(IW,111)
0092 90  CONTINUE
0093  IF (OPTION(2).EQ.0) GO TO 105
0095  WRITE(IW,40)
0096  WRITE(IW,45)
0097  WRITE(IW,50)
0098  WRITE(IW,40)
0099  DO 95 I=1,NL
0100  DO 95 J=1,NL
0101  IF(I-LINE(J)) 95,100,95
0102 100  CONTINUE
0103  ZB=VBL(J)**2/PBASE
0104  Y1=YSHT(J)/ZB
0105  R1=REAL(Y1)

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 003

```

0106      AY=AIMAG(Y1)
0107      Y2=ZSER(J)*ZB
0108      AY=REAL(Y2)
0109      AZ=AIMAG(Y2)
0110      SS=CPOH(J)*PBASE*SEF
0111      SR=CLAMP(J)*PBASE*SEF/VBL(J)
0112      WRITE(IW,30) LINE(J),SB(J),EB(J),AX,RY,VBL(J),SS,SR
0113      WRITE(IW,35) AZ,AY
0114      WRITE(IW,40)
0115  95    CONTINUE
0116      WRITE(IW,111)
0117      WRITE(IW,600)
0118      WRITE(IW,605)
0119      WRITE(IW,600)
0120      WRITE(IW,111)
0121      WRITE(IW,40)
0122      WRITE(IW,45)
0123      WRITE(IW,50)
0124      WRITE(IW,40)
0125  500  FORMAT(T25,' : ',25(' - '),': ')
0126  605  FORMAT(T25,' : ' LINE DATA IN PER UNIT :')
0127      DO 610 I=1,NL
0128      DO 610 J=1,NL
0129      IF(I-LINE(J)) 610,615,610
0130  615  CONTINUE
0131      AX=REAL(ZSER(J))
0132      AZ=AIMAG(ZSER(J))
0133      RY=REAL(YSHT(J))
0134      AY=AIMAG(YSHT(J))
0135      SS=CPOH(J)*SEF
0136      SF=CLAMP(J)*SEF
0137      WRITE(IW,30) LINE(J),SB(J),EB(J),AX,FY,VBL(J),SS,SR
0138      WRITE(IW,35) AZ,AY
0139      WRITE(IW,40)
0140  610  CONTINUE
0141      WRITE(IW,111)
0142  105  CONTINUE
0143      IF(OPTION(3).EQ.0) GO TO 220
0144      IF(NT.EQ.0) GO TO 175
0145      WRITE(IW,445)
0146  445  FORMAT(T10,' : ',57(' - '),': ')
0147      WRITE(IW,110) NT
0148      WRITE(IW,445)
0149  110  FORMAT(T15,' TOTAL TRANSFORMERS IN SYSTEM',T60,I3)
0150      WRITE(IW,111)
0151      WRITE(IW,125)
0152  125  FORMAT(T7,' : ',16(' - '),': ',9(' - '),': ',3(' - '),': ',15(' - '),': ')
0153      WRITE(IW,130)
0154  130  FORMAT(T7,' : ' TURN RATIO', ' : ',3X,' BUS : HIGH :',
0155      1' TRANSFORMER :')
0156      WRITE(IW,135)
0157  135  FORMAT(T7,' : ',7(' - '),': ',3(' - '),': ' CONECT : VOLT :',
0158      1' IMPEDANCE :')
0159      WRITE(IW,450)

```


FORTRAN IV

V02.5

PAGE 004

```

0160 450  FORMAT(T7,': 1 : A',4X,':',9X,': (KV) :',15X,':')
0161      WRITE(IW,140)
0162 140  FORMAT(T7,':',7(' '),':',8(' '),':',9(' '),':',8(' '),
0163      1':',15(' '),':')
0164      DO 115 I=1,NT
0165      DO 115 J=1,NT
0166      IF(I-T) GO TO 115-120-115
0167 120  CONTINUE
0168      Y1=UTP(J)**2/(PBASE*YXFHR(J))
0169      AX=REAL(Y1)
0170      AY=AIMAG(Y1)
0171      II=TB(J)
0172      IJ=AB(J)
0173      AP=REAL(A(J))
0174      AZ=AIMAG(A(J))
0175      IF(VBASE(II)-VBASE(IJ)) 150,150,155
0176 155  CONTINUE
0177      AA=VBASE(II)
0178      GO TO 160
0179 150  CONTINUE
0180      AA=VBASE(IJ)
0181 160  CONTINUE
0182      WRITE(IW,165) AR,TB(I),AB(I),AA,AX
0183      FORMAT(T7,': 1 :',F7.4,T24,':',I3,':',I3,':',
0184      1F6.2,':',F8.4,T59,':')
0185      WRITE(IW,170) AZ,AY
0186 170  FORMAT(T7,':',7X,':+J',F6.3,T24,':',2(8X,':'),'+J',F6.4,
0187      1T59,':')
0188      WRITE(IW,125)
0189 115  CONTINUE
0190      WRITE(IW,111)
0191 175  CONTINUE
0192      IF(NC.EQ.0) GO TO 220
0193      WRITE(IW,445)
0194      WRITE(IW,180) NC
0195      WRITE(IW,445)
0196 180  FORMAT(T15,'TOTAL CAPACITOR BANK IN SYSTEM',T60,I3)
0197      WRITE(IW,111)
0198      WRITE(IW,135)
0199 135  FORMAT(T11,':',5(' '),':',8(' '),':',12(' '),':')
0200      WRITE(IW,190)
0201 190  FORMAT(T11,': CAP. : SUB : (Y-CAP. :')
0202      WRITE(IW,195)
0203 195  FORMAT(T11,': NO. : CONNECT :',T40,':')
0204      WRITE(IW,185)
0205      DO 200 I=1,NC
0206      DO 200 J=1,NC
0207      IF(C(I)-J) 200,205,200
0208 205  CONTINUE
0209      Y2=YCAP(J)/(VBASE(J)**2)*PBASE
0210      RY=REAL(Y2)
0211      AY=AIMAG(Y2)
0212      WRITE(IW,210) C(J),CB(J),RY
0213 210  FORMAT(T11,':',I3,T13,':',T20,I3,T27,':',F6.4,T40,':')

```

FORTRAN IV

V02.5

```

0212      WRITE(IW,215) AY
0213      WRITE(IW,185)
0214 215   FORMAT(T11,' ':5X,' ':3X,' ':J',F8.4,T40,' ':)
0215 200   CONTINUE
0216      WRITE(IW,111)
0217 201   CONTINUE
0218      IF(OPTION(4).EQ.0) GO TO 255
0220      WRITE(IW,435)
0221      WRITE(IW,225)
0222      WRITE(IW,435)
0223      WRITE(IW,111)
0224 225   FORMAT(T25,' ': BUS ADMITTANCE MATRIX  ':)
0225 435   FORMAT(T25,' ':25(' '),':')
0226      DO 230 I=1,NB
0227      DO 230 J=1,NB
0228      G(I,J)=REAL(Y(I,J))
0229      H(I,J)=AIMAG(Y(I,J))
0230 230   CONTINUE
0231      DO 235 I=1,NB
0232      WRITE(IW,240) I,(J,J=1,NB)
0233 240   FORMAT(10X,I2,' ':10(I1,9(' '),':'))
0234      WRITE(IW,245) (G(I,J),J=1,NB)
0235 245   FORMAT(12X,' ':10(F10.4,' ':))
0236      WRITE(IW,250) (H(I,J),J=1,NB)
0237 250   FORMAT(12X,' ':10(F9.4,'J',':'))
0238 235   CONTINUE
0239      WRITE(IW,240) I,(J,J=1,NB)
0240      WRITE(IW,111)
0241 255   CONTINUE
0242      IF(OPTION(5).EQ.0) RETURN
0244      WRITE(IW,570)
0245      WRITE(IW,525)
0246      WRITE(IW,520)
0247      WRITE(IW,111)
0248 520   FORMAT(T25,' ':25(' '),':')
0249 525   FORMAT(T25,' ': OUTPUT FROM LOAD FLOW  ':)
0250      WRITE(IW,265)
0251 265   FORMAT(T10,' ':5(' '),':3(8(' '),':),2(17(' '),':))
0252      WRITE(IW,270)
0253 270   FORMAT(T10,' ': BUS ':5X,'VOLT',5X,' ': ANGLE ':5X,
1' GENERATION',3X,' ':5X,'DEMAND',5X,' ':)
0254      WRITE(IW,275)
0255 275   FORMAT(T10,' ': NO. ':7(' '),':5(' '),':5(8X,' ':)
0256      WRITE(IW,280)
0257 280   FORMAT(T10,' ':5X,' ': PU. ': KW ':DEGREE):',
10(' '),':)
0258      WRITE(IW,285)
0259 285   FORMAT(T10,' ':5X,' ':7X,' ':2(8),':)',
12(3X,'MW ':MVAR ':)
0260      WRITE(IW,265)
0261      DO 260 I=1,NB
0262      DO 260 J=1,NB
0263      IF(I.NE.(J)) 260,290,260
0264 290   CONTINUE

```



```

0265      AX=ANGLE(J)*57.29578
0266      ST=PD(J)*PBASE
0267      SY=QD(J)*PBASE
0268      SR=PD(J)*PBASE
0269      SS=QD(J)*PBASE
0270      AY=UBAG(J)
0271      AZ=AY*VBASE(J)
0272      WRITE(IH,590) NOB(J),AY,AZ,AX+SR+SS,ST+SY
0273 590    FORMAT(T10,' : ',I3,' : ',F7.4,' : ',F7.2,' : ',F8.4,' : ',
14(F7.2,' : '))
0274      WRITE(IH,265)
0275 260    CONTINUE
0276      WRITE(IH,111)
0277      WRITE(IH,530)
0278      WRITE(IH,535)
0279      WRITE(IH,530)
0280      WRITE(IH,111)
0281 530    FORMAT(T25,' : ',14(' - '),':')
0282 535    FORMAT(T25,' : LINE FLOW :')
0283      TPLQL=0.0
0284      TQLQL=0.0
0285      DO 295 I=1,NL
0286      L=SB(I)
0287      M=EB(I)
0288      S(I)=V(L)*CONJG((V(L)-V(M))*YSER(I)+V(L)*YSHT(I)/2.0)
0289      R(I)=V(M)*CONJG((V(M)-V(L))*YSER(I)+V(M)*YSHT(I)/2.0)
0290 295    CONTINUE
0291      IF(MT.EQ.0) GO TO 315
0292      DO 310 I=1,NT
0293      N=TB(I)
0294      H=AB(I)
0295      YE=(V(N)-V(H)/A(I))*YXFMR(I)
0296      Y1=V(N)*CONJG(YE)
0297      Y2=-CONJG(YE)*V(H)/A(I)
0298      TPLQL=TPLQL+ABS(ABS(REAL(Y1))-ABS(REAL(Y2)))
0299      QPLQL=QPLQL+ABS(ABS(AIMAG(Y1))-ABS(AIMAG(Y2)))
0300 310    CONTINUE
0301 315    CONTINUE
0302      DO 320 I=1,NL
0303      PLQL(I)=ABS(ABS(REAL(S(I)))-ABS(REAL(R(I))))*PBASE
0304      QLQL(I)=ABS(ABS(AIMAG(S(I)))-ABS(AIMAG(R(I))))*PBASE
0305      TPLQL=TPLQL+PLQL(I)
0306      TQLQL=TQLQL+QLQL(I)
0307 320    CONTINUE
0308      WRITE(IH,335)
0309 335    FORMAT(10X,' : ',3.4X,' : ',3.4X,' : ',3.15(' - '),':')
0310      WRITE(IH,340)
0311 340    FORMAT(10X,' : LINE:FROM: TO : FLOW FROM P :
1 FLOW TO Q : ',7X,'LOSS',7X,' :')
0312      WRITE(IH,345)
0313 345    FORMAT(10X,' : NO. : ',2('BUS :'),3(8(' - '),':'),2(' - '),':')
0314      WRITE(IH,350)
0315 350    FORMAT(10X,' : ',4X,' : P : Q : ',3(' MW : MWAS :'))
0316      WRITE(IH,355)

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 007

```

0318 355 FORMAT(10X,' ',3(4('-'),':'),3(8('-'),':'),9('-'),':')
0319 DO 360 I=1,NL
0320 DO 360 J=1,NL
0321 IF(I-LINE(J)) 360,365,360
0322 365 CONTINUE
0323 AX=REAL(S(J))*PBASE
0324 AY=AIMAG(S(J))*PBASE
0325 AZ=REAL(R(J))*PBASE
0326 RY=AIMAG(R(J))*PBASE
0327 WRITE(IW,370) LINE(J),SB(J),EB(J),AX,AY,AZ,RY,PL0L(J),GL0L(J)
0328 WRITE(IW,335)
0329 370 FORMAT(10X,' ',I3,T16,2(' ',I3),3(' ',F7.2,' ',F7.2),':')
0330 360 CONTINUE
0331 WRITE(IW,111)
0332 WRITE(IW,550)
0333 WRITE(IW,555)
0334 WRITE(IW,550)
0335 WRITE(IW,111)
0336 550 FORMAT(T25,' ',21('-'),':')
0337 555 FORMAT(T25,' ',CURRENT IN LINE :')
0338 A11=SQRT(3.0)
0339 DO 560 I=1,NL
0340 N=SB(I)
0341 M=EB(I)
0342 Y1=(V(N)-V(M))/ZSER(I)
0343 DV(I)=CABS(Y1)
0344 AX=REAL(Y1)
0345 AY=AIMAG(Y1)
0346 DQ(I)=ATAN2(AY,AX)*57.29578
0347 DP(I)=DV(I)*PBASE/(VBL(I)*A11)
0348 560 CONTINUE
0349 WRITE(IW,565)
0350 WRITE(IW,570)
0351 WRITE(IW,575)
0352 WRITE(IW,580)
0353 WRITE(IW,565)
0354 565 FORMAT(T10,' ',3(4('-'),':'),2(9('-'),':'),8('-'),':',
19('-'),':')
0355 570 FORMAT(T10,' ',LINE:FROM: TO :',6X,'CURRENT',6X,' ',ANGLE :
1 LINE :')
0356 575 FORMAT(T10,' ',NO. :',2('BUS :'),3X,'PU.',3X,' ',3X,'KAMP :',
1 '(DEGREE): VOLTAGE :')
0357 580 FORMAT(T10,' ',4X,' P : Q :',2(9X,' :'),3X,' : (KV) :')
0358 DO 585 J=1,NL
0359 DO 595 I=1,NL
0360 IF(I-LINE J) 595,595,585
0361 595 CONTINUE
0362 WRITE(IW,590) LINE(I),SB(I),EB(I),DV(I),DP(I),DQ(I),VBL(I)
0363 590 FORMAT(9X,' ',I3,T15,2(' ',I3),2(' ',F7.2),':',F8.2,':',
1F8.2,' :')
0364 WRITE(IW,565)
0365 585 CONTINUE
0366 WRITE(IW,111)
0367 WRITE(IW,335)

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 008

```

0362      WRITE(IH,111)
0369      WRITE(IH,390)
0370      AX=0.0
0371      AY=0.0
0372      RY=0.0
0373      AZ=0.0
0374      DO 375 I=1,NE
0375      AX=AX-PQ(I)*PBASE
0376      AY=AY+QO(I)*PBASE
0377      RY=RY-PQ(I)*PBASE
0378      AZ=AZ+QO(I)*PBASE
0379      375  CONTINUE
0380      WRITE(IH,380) AX,AY
0381      380  FORMAT(10X,'GENERATION',T30,2(F7.2,5X),//)
0382      385  FORMAT(25X,'SYSTEM TOTAL',/,25X,12('-'))
0383      390  FORMAT(T34,'MW',T45,'MVAR',//)
0384      WRITE(IH,395) RY,AZ
0385      395  FORMAT(10X,'LOAD',T30,2(F7.2,5X),//)
0386      YS=CHPLX(0.0,0.0)
0387      DO 400 I=1,NL
0388      M=SB(I)
0389      N=EB(I)
0390      YS=YS+YSHT(I)*(CABS(V(N))**2+CABS(V(M))**2)/2.0
0391      400  CONTINUE
0392      YS=YS*PBASE
0393      WRITE(IH,405) YS
0394      405  FORMAT(10X,'LINE CHARGING',T30,2(F7.2,5X),//)
0395      Y2=CHPLX(0.0,0.0)
0396      IF(NC.EQ.0)GO TO 415
0397      DO 410 I=1,NC
0398      N=CB(I)
0400      Y2=Y2+YCAP(I)*CABS(V(N))**2
0401      410  CONTINUE
0402      Y2=Y2*PBASE
0403      415  CONTINUE
0404      WRITE(IH,420) Y2
0405      420  FORMAT(10X,'STATIC CAPACITOR',T30,2(F7.2,5X),//)
0406      YS=YS+Y2
0407      AX=AX-RY-REAL(YS)
0408      AY=AY-AZ+AIMAG(YS)
0409      WRITE(IH,425) TPLQL,TQLQL
0410      425  FORMAT(10X,'LOSSES',T30,2(F7.2,5X),//)
0411      AX=ABS(AX-TPLQL)
0412      AY=ABS(AY-TQLQL)
0413      WRITE(IH,430) AX,AY
0414      430  FORMAT(10X,'MISMATCH',T30,2(F7.2,5X),//)
0415      RETURN
0416      END

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 001

```

0001      SUBROUTINE JORDAN(A,Y,X,N)
0002      DIMENSION A(20,20),Y(20),X(20)
0003      DO 10 I=1,N
0004      D=A(I,I)
0005      DO 20 J=1,N
0006      A(I,J)=A(I,J)/D
0007 20    CONTINUE
0008      Y(I)=Y(I)/D
0009      DO 30 J=1,N
0010      IF(I.EQ.J) GO TO 30
0011      Y(J)=Y(J)-Y(I)*A(J,I)
0012 30    CONTINUE
0013      IF(I.EQ.N) GO TO 10
0014      DO 40 K=1,N
0015      IF(K.EQ.I) GO TO 40
0016      D=A(K,I)
0017      DO 50 J=I,N
0018      A(K,J)=A(K,J)-A(I,J)*D
0019 50    CONTINUE
0020 40    CONTINUE
0021 10    CONTINUE
0022      DO 60 I=1,N
0023      X(I)=Y(I)
0024 60    CONTINUE
0025      RETURN
0026      END

```



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

C
C
C

NETWORK SENSITIVITIES

```

0001 SUBROUTINE CHANGE
0002 INTEGER SB,EB,CB,AB,TE,T,C,OPTION
0003 COMPLEX A,ZSER,ZSER,ZSHT,ZSHT,YCAP,YXFMR,V,I
0004 COMPLEX S,R,YB,YR,YS,ZXFMR,Y1,Y2,YE
0005 COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),CB(20),AB(20),TB(20)
0006 COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007 COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFMR(20),PLOL(20),QLOL(20)
0008 COMMON S(20),R(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009 COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010 COMMON QMAX(10),QMIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0011 COMMON ANGLE(10),Y(10,10),NTYB(10),VBASE(10),LOLD(20)
0012 COMMON UTF(20),NOB(10),OPTION(10),G(10,10),H(10,10)
0013 COMMON PDN(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECN(10)
0014 COMMON NK(10),DP(20),DQ(20),DV(20),NLOLD,NCON,NITT,NC,NT
0015 COMMON ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XDC,ACF,MM,IR,IW,LNIT
0016 DIMENSION HH(20,20)
0017 K=0
0018 DO 5 I=1,NL
0019 DP(I)=0.0
0020 DQ(I)=0.0
0021 DV(I)=0.0
0022 5 CONTINUE
0023 MM=0
0024 DO 10 I=1,NB
0025 IF(NBTYPE(I).EQ.3) II=I
0026 10 CONTINUE
0027 DO 15 I=1,NB
0028 DO 15 J=1,NB
0029 HH(I,J)=0.0
0030 15 CONTINUE
0031 DO 20 I=1,NB
0032 IF(I.EQ.II) GO TO 20
0033 K=K+1
0034 M=0
0035 DO 70 J=1,NB
0036 IF(J.EQ.II) GO TO 70
0037 M=M+1
0038 HH(K,M)=-AIMAG(Y(I,J))
0039 70 CONTINUE
0040 20 CONTINUE
0041 DO 30 I=1,NL
0042 BB=AIMAG(ZSER(I))
0043 SI=-AIMAG(ZSER(I))
0044 N=SB(I)
0045 L=EB(I)
0046 V1=CABS(V(N))
0047 V2=CABS(V(L))
0048 DD=ANGLE(N)-ANGLE(L)
0049 PL=ABS(V1*V2*SIN(DD)/BB)
0050 DV(I)=CPOW(I)-PL
0051 IF(DV(I).GT.0) DV(I)=-DV(I)

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 002

```

0056      DP(N)=DP(N)+DV(I)*B1
0057      DP(L)=DP(L)-DV(I)*B1
0058 30    CONTINUE
0059      DO 40 I=1,NB
0060      IF(I.EQ.II) GO TO 40
0061      MM=MM+1
0062      DQ(MM)=DP(I)
0063 40    CONTINUE
0064      CALL JORDAN(HH,DQ,DP,M)
0065      M=1
0066      DO 50 I=1,NB
0067      DQ(I)=0.0
0068      IF(I.EQ.II) GO TO 50
0069      DQ(I)=DP(M)
0070      M=M+1
0071 50    CONTINUE
0072      DO 60 I=1,NL
0073      IF(LGLD(I).EQ.0) GO TO 60
0074      N=SB(I)
0075      L=EB(I)
0076      Y(N,N)=Y(N,N)-YSER(I)-YSHT(I)/2.0
0077      Y(L,L)=Y(L,L)-YSER(I)-YSHT(I)/2.0
0078      Y(L,N)=Y(L,N)+YSER(I)
0079      Y(N,L)=Y(N,L)+YSER(I)
0080      DAN=DQ(N)-DQ(L)
0081      DAA=ANGLE(N)-ANGLE(L)
0082      DEY=DAA*(DAN-DV(I))
0083      YL=ABS(AIMAG(YSER(I))+ACF*DEY)
0084      GL=YL/XOR
0085      YSER(I)=CMPLX(GL,-YL)
0086      ZSER(I)=1.0/YSER(I)
0087      XL=AIMAG(ZSER(I))
0088      YSHT(I)=CMPLX(0.0,(XL/XDC))
0089      Y(N,N)=Y(N,N)+YSER(I)+YSHT(I)/2.0
0090      Y(L,L)=Y(L,L)+YSER(I)+YSHT(I)/2.0
0091      Y(N,L)=Y(N,L)-YSER(I)
0092      Y(L,N)=Y(L,N)-YSER(I)
0093 60    CONTINUE
0094      RETURN
0095      END

```

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 001

C
C
C

MODIFY NETWORK SENSITIVITIES

```

0001 SUBROUTINE CHANGE
0002 INTEGER SB,EB,CB,AB,TB,T,C,OPTION
0003 COMPLEX A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,YXFM,Y,
0004 COMPLEX E,F,YB,YF,YS,ZXFM,Y1,Y2,YE
0005 COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),CB(20),AB(20),TB(20)
0006 COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007 COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFM(20),PLOL(20),QLOL(20)
0008 COMMON S(20),R(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009 COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010 COMMON QMAX(10),QMIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0011 COMMON ANGLE(10),Y(10,10),NTYB(10),VBASE(10),LOLD(20)
0012 COMMON UTF(20),NOB(10),OPTION(10),G(10,10),H(10,10)
0013 COMMON PDN(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECN(10)
0014 COMMON NK(10),DP(20),DQ(20),DV(20),NLOLD,NCON,NITT,NC,NT
0015 COMMON ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NHM,IR,IN,LNIT
0016 DO 60 I=1,NL
0017 IF(LOLD(I).EQ.0) GO TO 60
0018 N=SB(I)
0019 L=EB(I)
0020 Y(N,N)=Y(N,N)-YSER(I)-YSHT(I)/2.0
0021 Y(L,L)=Y(L,L)-YSER(I)-YSHT(I)/2.0
0022 Y(L,N)=Y(L,N)+YSER(I)
0023 Y(N,L)=Y(N,L)+YSER(I)
0024 DAA=ANGLE(N)-ANGLE(L)
0025 DEE=VMAG(N)*VMAG(L)
0026 DEY=(DP(I)-CPOW(I))*DAA*DEE
0027 YL=ABS(AIMAG(YSER(I))+ACF*DEY)
0028 GL=YL/XOR
0029 YSER(I)=CMPLX(GL,-YL)
0030 ZSER(I)=1.0/YSER(I)
0031 XL=AIMAG(ZSER(I))
0032 YSHT(I)=CMPLX(0.0,(XL/XOC))
0033 Y(N,N)=Y(N,N)+YSER(I)+YSHT(I)/2.0
0034 Y(L,L)=Y(L,L)+YSER(I)+YSHT(I)/2.0
0035 Y(N,L)=Y(N,L)-YSER(I)
0036 Y(L,N)=Y(L,N)-YSER(I)
0037 60 CONTINUE
0038 RETURN
0039 END
0040

```

60

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 001

C
C
C
C

NEWTON - RAPHSON METHOD
RECTANGULAR CO-ORDINATES

```

0001 SUBROUTINE NEWTON
0002 INTEGER SB,EB,CB,AB,TB,T,C,OPTION
0003 COMPLEX A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,YXFMR,U,Y
0004 COMPLEX B,R,YB,YR,YS,ZXFMR,Y1,Y2,YE
0005 COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),CB(20),AB(20),TB(20)
0006 COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007 COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFMR(20),PLOL(20),QLOL(20)
0008 COMMON S(20),R(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009 COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010 COMMON QMAX(10),QMIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0011 COMMON ANGLE(10),Y(10,10),NTYS(10),VBASE(10),LOLD(20)
0012 COMMON VTF(20),NOB(10),OPTION(10),G(10,10),H(10,10)
0013 COMMON PDN(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECH(10)
0014 COMMON NK(10),DP(20),DQ(20),DV(20),NLOAD,NCON,NITT,NC,NT
0015 COMMON ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NMH,IR,IW,LNIT
0016 REAL JHAT
0017 COMPLEX UN
0018 DIMENSION UN(10),AA(10),B(10),CC(10),D(10)
0019 DIMENSION DB(10),PCAL(10),QCAL(10),ABV(10),QGN(10),NBTYPE(10)
0020 DIMENSION JHAT(20,20),DEL(20),DELV(20),DA(10),ABVCAL(10)
0021 COMMON /SONG/ UN,AA,B,CC,D,DB,PCAL,QCAL,ABV,QGN,NBTYPE,
1 JHAT,DEL,DELV,DA,ABVCAL
0022 NSJ=NB-1
0023 NJ=2*NSJ
0024 N=NLOAD+NSJ
0025 NGG=NCON
0026 NGN=NLOAD
0027 NIT=0
0028 NLD=0
0029 DO 10 I=1,NJ
0030 DO 10 J=1,NJ
0031 JHAT(I,J)=0.0
0032 10 CONTINUE
0033 NOOB=1
0034 91 CONTINUE
0035 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.1) GO TO 96
0037 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.2) GO TO 97
0039 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.3) GO TO 95
0041 96 CONTINUE
0042 NLD=NLD+1
0043 M=NLD
0044 GO TO 98
0045 97 CONTINUE
0046 NGN=NGN+1
0047 M=NGN
0048 GO TO 98
0049 95 CONTINUE
0050 NSHG=NOOB
0051 M=NE
0052 98 CONTINUE

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 002

```

0053      QGN(M)=QG(NOOB)
0054      VN(M)=V(NOOB)
0055      NBTYPE(M)=NBTYPE(NOOB)
0056 113    CONTINUE
0057      NOOB=NOOB+1
0058      IF(NOOB.LE.NB) GO TO 91
0060      DO 85 I=1,NE
0061      K=NK(I)
0062      DO 85 J=1,NB
0063      L=NK(J)
0064      G(I,J)=REAL(Y(K,L))
0065      H(I,J)=-AIMAG(Y(K,L))
0066 85     CONTINUE
0067      DO 90 I=1,NB
0068      AA(I)=REAL(VN(I))
0069      B(I)=-AIMAG(VN(I))
0070 90     CONTINUE
0071 101    CONTINUE
0072      DMAX=0.0
0073 100    CONTINUE
0074      DO 132 I=1,NLOAD
0075      P(I)=PGN(I)-PDN(I)
0076      Q(I)=QGN(I)-QDN(I)
0077      PCAL(I)=0.0
0078      QCAL(I)=0.0
0079      DO 150 J=1,NB
0080      X1=AA(J)*G(I,J)+B(J)*H(I,J)
0081      X2=B(J)*G(I,J)-AA(J)*H(I,J)
0082      PCAL(I)=PCAL(I)+AA(I)*X1+B(I)*X2
0083      QCAL(I)=QCAL(I)+B(I)*X1-AA(I)*X2
0084 130    CONTINUE
0085      Y1=CMPLX(PCAL(I),-QCAL(I))/CONJG(VN(I))
0086      D(I)=AIMAG(Y1)
0087      CC(I)=REAL(Y1)
0088      DP(I)=P(I)-PCAL(I)
0089      DQ(I)=Q(I)-QCAL(I)
0090      IF(ABS(DP(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DP(I))
0092      IF(ABS(DQ(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DQ(I))
0094 132    CONTINUE
0095      IF(NCON.EQ.0) GO TO 160
0097      DO 135 I=(NLOAD+1),(NB-1)
0098      P(I)=PGN(I)-PDN(I)
0099      ABV(I)=USPECN(I)*A
0100      PCAL(I)=0.0
0101      DO 150 J=1,NB
0102      X1=AA(J)*G(I,J)+B(J)*H(I,J)
0103      X2=B(J)*G(I,J)-AA(J)*H(I,J)
0104      PCAL(I)=PCAL(I)+AA(I)*X1+B(I)*X2
0105      QCAL(I)=QCAL(I)+B(I)*X1-AA(I)*X2
0106 150    CONTINUE
0107      ABV(CAL(I))=AA(I)*X2+B(I)*X2
0108      G(I)=-QDN(I)
0109      Y1=CMPLX(PCAL(I),-QCAL(I))/CONJG(VN(I))
0110      CC(I)=REAL(Y1)

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 003

```

0111      D(I)=AIMAG(Y1)
0112      DP(I)=P(I)-PCAL(I)
0113      DV(I)=ABV(I)-ABVCAL(I)
0114      IF(ABS(DP(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DP(I))
0115      IF(ABS(DV(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DV(I))
0118 135    CONTINUE
0119 160    CONTINUE
0120      IF(DMAX.LT.ERROR) GO TO 360
0122      DO 170 I=1,NSJ
0123      DO 170 J=1,NSJ
0124      JMAT(I,J)=AA(I)*G(I,J)-B(I)*H(I,J)
0125      IF(I.EQ.J) JMAT(I,J)=JMAT(I,J)+CC(I)
0127 170    CONTINUE
0128      DO 180 I=1,NSJ
0129      DO 180 J=1,NSJ
0130      JJ=NSJ+J
0131      JMAT(I,JJ)=AA(I)*H(I,J)+B(I)*G(I,J)
0132      IF(I.EQ.J) JMAT(I,JJ)=JMAT(I,JJ)+D(I)
0134 180    CONTINUE
0135      DO 190 I=1,NLOAD
0136      DO 190 J=1,NSJ
0137      II=NSJ+I
0138      JMAT(II,J)=AA(I)*H(I,J)+B(I)*G(I,J)
0139      IF(I.EQ.J) JMAT(II,J)=JMAT(II,J)-D(I)
0141 190    CONTINUE
0142      DO 200 I=1,NLOAD
0143      DO 200 J=1,NSJ
0144      II=NSJ+I
0145      JJ=NSJ+J
0146      JMAT(II,JJ)=-AA(I)*G(I,J)+B(I)*H(I,J)
0147      IF(I.EQ.J) JMAT(II,JJ)=JMAT(II,JJ)+CC(I)
0149 200    CONTINUE
0150      IF(NCON.EQ.0) GO TO 221
0152      DO 210 I=1,NCON
0153      DO 210 J=1,NSJ
0154      II=N+I
0155      IJ=I+NLOAD
0156      K=NLOAD+J
0157      IF(I.EQ.J) JMAT(II,K)=2.0*AA(IJ)
0159 210    CONTINUE
0160      DO 220 I=1,NCON
0161      DO 220 J=1,NSJ
0162      II=N+I
0163      IJ=I+NLOAD
0164      IF(I.EQ.J) JMAT(II,IJ)=2.0*B(IJ)
0166 220    CONTINUE
0167 221    CONTINUE
0168      DO 230 I=1,NSJ
0169      DEL(I)=DP(I)
0170 230    CONTINUE
0171      DO 240 I=1,NLOAD
0172      II=NSJ+I
0173      DEL(II)=DV(I)
0174 240    CONTINUE

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 004

```

0175      IF(NCON.EQ.0) GO TO 251
0177      DO 250 I=1,NCON
0178      II=N+I
0179      J=NLOAD+I
0180      DEL(II)=DU*J
0181 250   CONTINUE
0182 251   CONTINUE
0183      CALL JORDAN(JMAT,DEL,DELV,NJ)
0184      DO 270 I=1,NSJ
0185      DA(I)=DELV(I)
0186      II=NSJ+I
0187      DB(I)=DELV(II)
0188      AA(I)=AA(I)+DA(I)
0189      B(I)=B(I)+DB(I)
0190 270   CONTINUE
0191      IF(NCON.EQ.0) GO TO 355
0193      I=NLOAD+1
0194      J=NLOAD+NCON
0195      DO 350 NOOB=I,J
0196      IF(NBTYPN(NOOB).EQ.2) GO TO 280
0198      GO TO 350
0199 280   CONTINUE
0200      Q(NOOB)=0.0
0201      DO 290 JJ=1,NB
0202      Q(NOOB)=Q(NOOB)+A(NOOB)*(AA(JJ)*G(NOOB,JJ)+B(JJ)*H(NOOB,JJ))
0203      Q(NOOB)=Q(NOOB)+AA(NOOB)*(B(JJ)*G(NOOB,JJ)-AA(JJ)*H(NOOB,JJ))
0204 290   CONTINUE
0205      QGN(NOOB)=Q(NOOB)+QDN(NOOB)
0206      IF(QGN(NOOB)-QMAXN(NOOB)) 300,350,310
0207 300   CONTINUE
0208      IF(QGN(NOOB)-QMINN(NOOB)) 320,350,350
0209 310   CONTINUE
0210      QGN(NOOB)=QMAXN(NOOB)
0211      GO TO 350
0212 320   CONTINUE
0213      QGN(NOOB)=QMINN(NOOB)
0214 350   CONTINUE
0215 355   CONTINUE
0216      NIT=NIT+1
0217      IF(NIT.GT.LNIT) GO TO 420
0219      GO TO 101
0220 360   CONTINUE
0221      DO 361 I=1,NB
0222      I=N(I)
0223      CC(K)=AA(I)
0224      DB(K)=B(I)
0225      DQ(K)=QGN(I)
0226 362   CONTINUE
0227      DO 365 I=1,NB
0228      AA(I)=CC(I)
0229      B(I)=DB(I)
0230      QG(I)=DQ(I)
0231 365   CONTINUE
0232      DO 366 I=1,NB

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 005

```

0233      IF(NBTYPE(I).EQ.1) GO TO 370
0235      V(I)=CMPLX(AA(I),B(I))/CABS(CMPLX(AA(I),B(I)))*VSPEC(I)
0236      GO TO 380
0237  370   CONTINUE
0238      V(I)=CMPLX(AA(I),B(I))
0239  380   CONTINUE
0240      Y1=CMPLX(0.0,0.0)
0241      DO 400 I=1,NB
0242      Y1=Y1+Y(NSWG,I)*V(I)
0243  400   CONTINUE
0244      Y1=Y1*CONJG(V(NSWG))
0245      P(NSWG)=REAL(Y1)
0246      Q(NSWG)=-AIMAG(Y1)
0247      PG(NSWG)=P(NSWG)+PD(NSWG)
0248      QG(NSWG)=Q(NSWG)+QD(NSWG)
0249      DO 410 I=1,NB
0250      VHAG(I)=CABS(V(I))
0251      ANGLE(I)=ATAN2(AIMAG(V(I)),REAL(V(I)))
0252  410   CONTINUE
0253      GO TO 440
0254  420   CONTINUE
0255      WRITE(IH,430) LNIT
0256  430   FORMAT(T5,'CONVERGENCE NOT OBTAINED IN ',I5,' ITERATIONS')
0257  440   CONTINUE
0258      RETURN
0259      END

```



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

```

C
C
C      NEWTON      -      RAPHSON      METHOD
C      APPROXIMATIONS  RECTANGULAR  CO-ORDINATES
C
0001  SUBROUTINE NEWTON
0002  INTEGER  SE,EB,CB,AB,TE,T,C,OPTION
0003  COMPLEX  A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,YXFMR,/,/
0004  COMPLEX  S,R,YB,YR,YS,ZXFMR,Y1,Y2,YE
0005  COMMON  LINE(20),SE(20),EB(20),CB(20),AB(20),TE(20)
0006  COMMON  T(20),D(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007  COMMON  YSHT(20),YCAP(20),YXFMR(20),PLDL(20),QLGL(20)
0008  COMMON  S(20),R(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009  COMMON  PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010  COMMON  QMAX(10),QMIN(10),P(10),R(10),V(10),VMAG(10)
0011  COMMON  ANGLE(10),Y(10,10),NTYB(10),VBASE(10),LOLD(20)
0012  COMMON  VTF(20),NOB(10),OPTION(10),G(10,10),H(10,10)
0013  COMMON  PDN(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECN(10)
0014  COMMON  NK(10),DP(20),DQ(20),DV(20),NLOAD,NCON,NITT,NC,NT
0015  COMMON  ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NHM,IR,IW,LNIT
0016  REAL  JMAT
0017  COMPLEX  UN
0018  DIMENSION  UN(10),AA(10),B(10),CC(10),D(10)
0019  DIMENSION  DB(10),PCAL(10),QCAL(10),ABV(10),QGN(10),NBYPN(10)
0020  DIMENSION  JMAT(20,20),DEL(20),DELV(20),DA(10),ABVCAL(10)
0021  NSJ=NB-1
0022  NJ=2*NSJ
0023  N=NLOAD+NSJ
0024  NOG=NCON
0025  NGN=NLOAD
0026  NIT=0
0027  NLD=0
0028  DO 10 I=1,NJ
0029  DO 10 J=1,NJ
0030  JMAT(I,J)=0.0
0031  10  CONTINUE
0032  NOOB=1
0033  91  CONTINUE
0034  IF(NBTYPE(NOOB).EQ.1) GO TO 96
0035  IF(NBTYPE(NOOB).EQ.2) GO TO 97
0038  IF(NBTYPE(NOOB).EQ.3) GO TO 95
0040  96  CONTINUE
0041  NLD=NLD+1
0042  M=NLD
0043  GO TO 98
0044  97  CONTINUE
0045  NCN=NCN-1
0046  M=NCN
0047  GO TO 98
0048  95  CONTINUE
0049  NSHC=NOOB
0050  M=NB
0051  98  CONTINUE
0052  QGN(M)=QG(NOOB)
0053  UN(M)=V(NOOB)

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 002

```

0054      NBTPN(H)=NBTYPE(NOOB)
0055  113   CONTINUE
0056      NOOB=NOOB+1
0057      IF(NOOB.LE.NB) GO TO 91
0059      DO 85 I=1,NE
0060      K=NK(I)
0061      DO 85 J=1,NE
0062      L=NK(J)
0063      G(I,J)=REAL(Y(K,L))
0064      H(I,J)=-AIMAG(Y(K,L))
0065  85    CONTINUE
0066      DO 90 I=1,NB
0067      AA(I)=REAL(VN(I))
0068      B(I)=AIMAG(VN(I))
0069  90    CONTINUE
0070  101   CONTINUE
0071      NOOB=1
0072      DMAX=0.0
0073  100   CONTINUE
0074      DO 132 I=1,NLOAD
0075      P(I)=PGN(I)-PDN(I)
0076      Q(I)=QGN(I)-QDN(I)
0077      PCAL(I)=0.0
0078      QCAL(I)=0.0
0079      DO 130 J=1,NE
0080      X1=AA(J)*G(I,J)+B(J)*H(I,J)
0081      X2=B(J)*G(I,J)-AA(J)*H(I,J)
0082      PCAL(I)=PCAL(I)+AA(I)*X1+B(I)*X2
0083      QCAL(I)=QCAL(I)+B(I)*X1-AA(I)*X2
0084  130   CONTINUE
0085      Y1=CMPLX(PCAL(I),-QCAL(I))/CONJG(VN(I))
0086      D(I)=AIMAG(Y1)
0087      CC(I)=REAL(Y1)
0088      DP(I)=P(I)-PCAL(I)
0089      DQ(I)=Q(I)-QCAL(I)
0090      IF(ABS(DP(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DP(I))
0092      IF(ABS(DQ(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DQ(I))
0094  132   CONTINUE
0095      IF(NCCN.EQ.0) GO TO 160
0097      DO 135 I=(NLOAD+1),(NE-1)
0098      P(I)=PGN(I)-PDN(I)
0099      ABV(I)=USPECN(I)**2
0100      PCAL(I)=0.0
0101      DO 150 J=1,NE
0102      X1=AA(J)*G(I,J)+B(J)*H(I,J)
0103      X2=B(J)*G(I,J)-AA(J)*H(I,J)
0104      PCAL(I)=PCAL(I)+AA(I)*X1+B(I)*X2
0105      QCAL(I)=QCAL(I)+B(I)*X1-AA(I)*X2
0106  150   CONTINUE
0107      ABVCAL(I)=AA(I)**2+B(I)**2
0108      Q(I)=-QDN(I)
0109      Y1=CMPLX(PCAL(I),-QCAL(I))/CONJG(VN(I))
0110      CC(I)=REAL(Y1)
0111      D(I)=AIMAG(Y1)

```



```

0112      DP(I)=P(I)-PCAL(I)
0113      DV(I)=ABV(I)-ABVCAL(I)
0114      IF (ABS(DP(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DP(I))
0116      IF (ABS(DV(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DV(I))
0118 105    CONTINUE
0119 160    CONTINUE
0120      IF (DMAX.LT.ERROR) GO TO 360
0122      DO 170 I=1,NSJ
0123      JMAT(I,I)=AA(I)*G(I,I)-B(I)*H(I,I)+CC(I)
0124 170    CONTINUE
0125      DO 180 I=1,NSJ
0126      JJ=NSJ+I
0127      JMAT(I,JJ)=AA(I)*H(I,I)+B(I)*G(I,I)+D(I)
0128 180    CONTINUE
0129      DO 190 I=1,NLOAD
0130      DO 190 J=1,NSJ
0131      II=NSJ+I
0132      IF (I.EQ.J) JMAT(II,J)=AA(I)*H(I,I)+B(I)*G(I,I)-D(I)
0134 190    CONTINUE
0135      DO 200 I=1,NLOAD
0136      DO 200 J=1,NSJ
0137      II=NSJ+I
0138      JJ=NSJ+J
0139      IF (I.EQ.J) JMAT(II,JJ)=-AA(I)*G(I,I)+B(I)*H(I,I)+CC(I)
0141 200    CONTINUE
0142      IF (NOG.EQ.0) GO TO 221
0144      DO 210 I=1,NOG
0145      DO 210 J=1,NSJ
0146      II=N+I
0147      IJ=I+NLOAD
0148      K=NLOAD+J
0149      IF (I.EQ.J) JMAT(II,K)=2.0*AA(IJ)
0151 210    CONTINUE
0152      DO 220 I=1,NOG
0153      DO 220 J=1,NSJ
0154      II=N+I
0155      IJ=I+NLOAD
0156      IF (I.EQ.J) JMAT(II,IJ)=2.0*B(IJ)
0158 220    CONTINUE
0159 221    CONTINUE
0160      DO 230 I=1,NSJ
0161      DEL(I)=DP(I)
0162 230    CONTINUE
0163      DO 240 I=1,NLOAD
0164      II=NSJ+I
0165      DEL(II)=DG(I)
0166 240    CONTINUE
0167      IF (NOG.EQ.0) GO TO 251
0169      DO 250 I=1,NOG
0170      II=N+I
0171      J=NLOAD+I
0172      DEL(II)=DV(J)
0173 250    CONTINUE
0174 251    CONTINUE

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 004

```

0175      CALL JORDAN(JMAT,DEL,DELU,NJ)
0176      DO 270 I=1,NSJ
0177      DA(I)=DELV(I)
0178      II=NSJ+I
0179      DB(I)=DELV(II)
0180      AA(I)=AA(I)+DA(I)
0181      B(I)=B(I)+DB(I)
0182 270    CONTINUE
0183      IF(NOG.EQ.0) GO TO 355
0184      I=NLOAD+1
0185      J=NLOAD+NOG
0186      DO 350      NOOB=I,J
0187      IF(NBTYPE(NOOB).EQ.2) GO TO 280
0188      GO TO 350
0191 280    CONTINUE
0192      Q(NOOB)=0.0
0193      DO 290 JJ=1,NE
0194      Q(NOOB)=Q(NOOB)+B(NOOB)*(AA(JJ)*G(NOOB,JJ)+S(JJ)*H(NOOB,JJ))
0195      Q(NOOB)=Q(NOOB)+AA(NOOB)*(E(JJ)*G(NOOB,JJ)-AA(JJ)*H(NOOB,JJ))
0196 290    CONTINUE
0197      QGN(NOOB)=Q(NOOB)+QDN(NOOB)
0198      IF(QGN(NOOB)-QMAXN(NOOB)) 300,350,310
0199 300    CONTINUE
0200      IF(QGN(NOOB)-QMINN(NOOB)) 320,350,350
0201 310    CONTINUE
0202      QGN(NOOB)=QMAXN(NOOB)
0203      GO TO 350
0204 320    CONTINUE
0205      QGN(NOOB)=QMINN(NOOB)
0206 350    CONTINUE
0207 355    CONTINUE
0208      NIT=NIT-1
0209      IF(NIT.GT.LNIT) GO TO 420
0210      GO TO 101
0212 360    CONTINUE
0213      DO 362 I=1,NE
0214      K=NK(I)
0215      CC(K)=AA(I)
0216      DB(K)=B(I)
0217      DQ(K)=QGN(I)
0218 362    CONTINUE
0219      DO 365 I=1,NE
0220      AA(I)=CC(I)
0221      B(I)=DB(I)
0222      QG(I)=DQ(I)
0223 365    CONTINUE
0224      DO 380 I=1,NE
0225      IF(NBTYPE(I).EQ.1) GO TO 370
0226      V(I)=CMPLX(AA(I),B(I))/CABS(CMPLX(AA(I),B(I)))*VSPEC(I)
0227      GO TO 380
0229 370    CONTINUE
0230      V(I)=CMPLX(AA(I),B(I))
0231 380    CONTINUE
0232      Y1=CMPLX(0.0,0.0)

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 005

```

0233      DO 400 I=1,NE
0234      Y1=Y1+Y(NSWG,I)*V(I)
0235 400    CONTINUE
0236      Y1=Y1*CONJG(V(NSWG))
0237      P(NSWG)=REAL(Y1)
0238      Q(NSWG)=-AIMAG(Y1)
0239      PG(NSWG)=P(NSWG)+PD(NSWG)
0240      QG(NSWG)=Q(NSWG)+QD(NSWG)
0241      DO 410 I=1,NE
0242      VMAG(I)=ABS(V(I))
0243      ANGLE(I)=ATAN2(AIMAG(V(I)),REAL(V(I)))
0244 410    CONTINUE
0245      GO TO 440
0246 420    CONTINUE
0247      WRITE(IW,430) LNIT
0248 430    FORMAT(1S,'CONVERGENCE NOT OBTAINED IN ',1S,' ITERATIONS')
0249 440    CONTINUE
0250      RETURN
0251      END

```



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 001



NEWTON - RAPHSON METHOD
POLAR CO-ORDINATES

```

C
C
C
0001 SUBROUTINE NEWTON
0002 INTEGER SB,EB,CB,AB,TB,T,C,OPTION
0003 COMPLEX A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,YXFMR,U,Y
0004 COMPLEX B,R,YB,YR,YS,ZXFMR,Y1,Y2,YE
0005 COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),CB(20),AB(20),TB(20)
0006 COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007 COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFMR(20),PLOL(20),QLOL(20)
0008 COMMON S(20),R(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009 COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010 COMMON QMAX(10),QMIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0011 COMMON ANGLE(10),Y(10,10),NTYB(10),VBASE(10),LOLD(20)
0012 COMMON UTF(20),NOB(10),OPTION(10),G(10,10),H(10,10)
0013 COMMON PON(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECN(10)
0014 COMMON NK(10),DF(20),DG(20),DV(20),NLOAD,NCON,NITT,NC,NT
0015 COMMON ERROR,PBASE,SEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NMH,IR,IH,LNIT
0016 REAL JMAT
0017 COMPLEX VN
0018 DIMENSION VN(10),AA(10),B(10),CC(10),D(10)
0019 DIMENSION DB(10),PCAL(10),QCAL(10),ABV(10),QGN(10),NBTPN(10)
0020 DIMENSION JMAT(20,20),DEL(20),DELV(20),DA(10),ABVCAL(10)
0021 COMMON /SDNG/ VN,AA,B,CC,D,DB,PCAL,QCAL,ABV,QGN,NBTPN-
1JMAT,DEL,DELV,DA,ABVCAL
0022 NSJ=NB-1
0023 NJ=2*NSJ
0024 N=NLOAD+NSJ
0025 NCG=NCON
0026 NGM=NLOAD
0027 NIT=0
0028 NLD=0
0029 DO 10 I=1,NJ
0030 DO 10 J=1,NJ
0031 JMAT(I,J)=0.0
0032 10 CONTINUE
0033 NOOB=1
0034 91 CONTINUE
0035 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.1) GO TO 96
0036 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.2) GO TO 97
0037 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.3) GO TO 95
0038 96 CONTINUE
0039 NLD=NLD-1
0040 N=NLD
0041 GO TO 98
0042 97 CONTINUE
0043 NCG=NCG+1
0044 N=NCG
0045 GO TO 98
0046 95 CONTINUE
0047 NSUC=NOOB
0048 N=NE
0049 98 CONTINUE
0050
0051
0052 99

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 002

```

0053      QGN(M)=QG(NOOB)
0054      VN(M)=V(NOOB)
0055      NBTYPE(M)=NBTYPE(NOOB)
0056  118   CONTINUE
0057      NOOB=NOOB+1
0058      IF(NOOB.LE.NB) GO TO 91
0060      DO 85 I=1,NB
0061      K=NK(I)
0062      DO 85 J=1,NB
0063      L=NK(J)
0064      DR=REAL(Y(K,L))
0065      DI=AIMAG(Y(K,L))
0066      G(I,J)=CABS(Y(K,L))
0067      H(I,J)=-ATAN2(DI,DR)
0068  85    CONTINUE
0069      DO 90 I=1,NB
0070      DR=REAL(VN(I))
0071      DI=AIMAG(VN(I))
0072      B(I)=ATAN2(DI,DR)
0073      AA(I)=CABS(VN(I))
0074  90    CONTINUE
0075  101   CONTINUE
0076      DMAX=0.0
0077      DO 135 I=1,NB
0078      P(I)=PGN(I)-PDN(I)
0079      Q(I)=QGN(I)-QDN(I)
0080      PCAL(I)=0.0
0081      QCAL(I)=0.0
0082  135   CONTINUE
0083      DO 130 I=1,NSJ
0084      DO 130 J=1,NB
0085      DI=AA(I)*AA(J)*G(I,J)
0086      DR=H(I,J)+B(I)-B(J)
0087      PCAL(I)=PCAL(I)+DI*COS(DR)
0088      QCAL(I)=QCAL(I)+DI*SIN(DR)
0089  130   CONTINUE
0090      DO 140 I=1,NSJ
0091      DP(I)=(P(I)-PCAL(I))/AA(I)
0092      IF(ABS(DP(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DP(I))
0094  140   CONTINUE
0095      DO 150 I=1,NLOAD
0096      DQ(I)=(Q(I)-QCAL(I))/AA(I)
0097      IF(ABS(DQ(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DQ(I))
0099  150   CONTINUE
0100      IF(DMAX.LT.ERROR) GO TO 360
0102      DO 170 I=1,NSJ
0103      JMAT(I,I)=-AA(NB)*G(I,NB)*SIN(B(I)+H(I,NB)-B(NB))
0104      DO 170 J=1,NSJ
0105      IF(I.EQ.J) GO TO 170
0107      JMAT(I,J)=AA(J)*G(I,J)*SIN(B(I)+H(I,J)-B(J))
0108      JMAT(I,I)=JMAT(I,I)-JMAT(I,J)
0109  170   CONTINUE
0110      DO 175 I=1,NSJ
0111      II=I-NSJ

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 003

```

0112      DO 172 J=(NLOAD+1),NB
0113      JMAT(I,II)=JMAT(I,II)+G(I,J)*COS(B(I)+H(I,J)-B(J))
0114 172   CONTINUE
0115      DO 180 J=1,NLOAD
0116      IF(I.EQ.J) GO TO 180
0117      JJ=NSJ+J
0118      JMAT(I,JJ)=G(I,J)*COS(B(I)+H(I,J)-B(J))
0119      JMAT(I,II)=JMAT(I,II)+JMAT(I,JJ)
0120 180   CONTINUE
0121      JMAT(I,II)=2.0*G(I,I)*COS(H(I,I))+JMAT(I,II)
0122 175   CONTINUE
0123      DO 190 I=1,NLOAD
0124      II=I+NSJ
0125      JMAT(II,I)=AA(NB)*G(I,NB)*COS(B(I)+H(I,NB)-B(NB))
0126      DO 190 J=1,NSJ
0127      IF(I.EQ.J) GO TO 190
0128      JMAT(II,J)=-AA(J)*G(I,J)*COS(B(I)+H(I,J)-B(J))
0129      JMAT(II,I)=JMAT(II,I)-JMAT(II,J)
0130 190   CONTINUE
0131      DO 195 I=1,NLOAD
0132      II=I+NSJ
0133      DO 197 J=(NLOAD+1),NB
0134      JMAT(II,II)=G(I,J)*SIN(B(I)+H(I,J)-B(J))
0135 197   CONTINUE
0136      DO 200 J=1,NLOAD
0137      JJ=NSJ+J
0138      IF(I.EQ.J) GO TO 200
0139      JMAT(II,JJ)=G(I,J)*SIN(B(I)+H(I,J)-B(J))
0140      JMAT(II,II)=JMAT(II,II)+JMAT(II,JJ)
0141 200   CONTINUE
0142      JMAT(II,II)=2.0*G(I,I)*SIN(H(I,I))+JMAT(II,II)
0143 195   CONTINUE
0144      DO 230 I=1,NSJ
0145      DEL(I)=DP(I)
0146 230   CONTINUE
0147      DO 240 I=1,NLOAD
0148      II=NSJ+I
0149      DEL(II)=DQ(I)
0150 240   CONTINUE
0151      CALL JORDAN(JMAT,DEL,DELV,N)
0152      DO 270 I=1,NSJ
0153      DB(I)=DELV(I)
0154      II=NSJ+I
0155      DA(I)=DELV(II)
0156      AA(I)=AA(I)+DA(I)
0157      B(I)=B(I)+DB(I)
0158 270   CONTINUE
0159      IF(NOC.EQ.0) GO TO 355
0160      I=NLOAD+1
0161      J=NLOAD+NOC
0162      DO 350 NOOB=I,J
0163      IF(NBTYPN(NOOB).EQ.2) GO TO 280
0164      GO TO 350
0165 280   CONTINUE

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 004

```

0171      Q(NOOB)=0.0
0172      AA(I)=VSPECN(I)
0173      DO 290 JJ=1,NE
0174      DR=H/(NOOB+JJ)-B(JJ)+B(NOOB)
0175      G(NOOB)=Q(NOOB)+AA(NOOB)*AA(JJ)*G(NOOB, JJ)*SIN(DR)
0176  190  CONTINUE
0177      QGN(NOOB)=Q(NOOB)+QCN(NOOB)
0178      IF(QGN(NOOB)-QMAXN(NOOB)) 300,350,310
0179  300  CONTINUE
0180      IF(QGN(NOOB)-QMINN(NOOB)) 320,350,350
0181  310  CONTINUE
0182      QGN(NOOB)=QMAXN(NOOB)
0183      GO TO 350
0184  320  CONTINUE
0185      QGN(NOOB)=QMINN(NOOB)
0186  350  CONTINUE
0187  355  CONTINUE
0188      NIT=NIT-1
0189      IF(NIT.GT.LNIT) GO TO 420
0191      GO TO 101
0192  360  CONTINUE
0193      DO 362 I=1,NB
0194      K=NK(I)
0195      CC(K)=AA(I)
0196      DB(K)=B(I)
0197      DQ(K)=QGN(I)
0198  362  CONTINUE
0199      DO 365 I=1,NB
0200      VMAG(I)=CC(I)
0201      ANGLE(I)=DB(I)
0202      QG(I)=DQ(I)
0203  365  CONTINUE
0204      DO 380 I=1,NB
0205      DI=VMAG(I)*SIN(ANGLE(I))
0206      DR=VMAG(I)*COS(ANGLE(I))
0207      V(I)=CMPLX(DR,DI)
0208  380  CONTINUE
0209      IF(NCON.EQ.0) GO TO 445
0211      DO 422 I=1,NB
0212      IF(NTYB(I)-2) 422,410,422
0213  410  CONTINUE
0214      Y1=CMPLX(0.0,0.0)
0215      DO 415 J=1,NB
0216      Y1=Y1+Y(I,J)*V(J)
0217  415  CONTINUE
0218      Y1=Y1*CONJG(V(I))
0219      QG(I)=-AIMAG(Y1)+QG(I)
0220  422  CONTINUE
0221  445  CONTINUE
0222      Y1=CMPLX(0.0,0.0)
0223      DO 400 I=1,NB
0224      Y1=Y1+Y(NSHC,I)*V(I)
0225  400  CONTINUE
0226      Y1=Y1*CONJG(V(NSHC))

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 005

```
0227 P(NSWG)=REAL(Y1)
0228 Q(NSWG)=-AIMAG(Y1)
0229 PG(NSWG)=P(NSWG)+PD(NSWG)
0230 QG(NSWG)=Q(NSWG)+QD(NSWG)
0231 GO TO 440
0232 420 CONTINUE
0233 WRITE(IW,430) LMIT
0234 430 FORMAT(T5,'CONVERGENCE NOT OBTAINED IN ',I5,' ITERATIONS')
0235 440 CONTINUE
0236 RETURN
0237 END
```



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 001

```

C
C
C
C
C
SUBROUTINE NEWTON
INTEGER SB,EB,CB,AB, TB, T, C-OPTION
COMPLEX A, ZSER, YSER, ZSHT, YSHT, YCAP, YXFMR, U, Y
COMPLEX S, R, YB, YR, YS, ZXFMR, Y1, Y2, YE
COMMON LINE(20), SB(20), EB(20), CB(20), AB(20), TB(20)
COMMON T(20), C(20), A(20), ZSER(20), ZSHT(20), YSER(20)
COMMON YSHT(20), YCAP(20), YXFMR(20), PLOL(20), QLOL(20)
COMMON S(20), R(20), VBL(20), CLAMP(20), CPOW(20), NBTYPE(10)
COMMON PD(10), QD(10), PG(10), QG(10), VSPEC(10)
COMMON QMAX(10), QMIN(10), P(10), Q(10), V(10), VMAG(10)
COMMON ANGLE(10), Y(10,10), NTYB(10), VBASE(10), LOLD(20)
COMMON UTF(20), NOB(10), OPTION(10), G(10,10), H(10,10)
COMMON PDN(10), QDN(10), PCN(10), QMAXN(10), QMINN(10), VSPECN(10)
COMMON NK(10), DP(20), DQ(20), DV(20), NLOAD, NCON, NITT, NC, NT
COMMON ERROR, PBASE, SEF, NB, NL, XOR, XOC, ACF, NHM, IR, IW, LNIT
REAL JMAT
COMPLEX UN
DIMENSION VN(10), AA(10), B(10), CC(10), D(10)
DIMENSION DB(10), PCAL(10), QCAL(10), ABV(10), QGN(10), NBTPN(10)
DIMENSION JMAT(20,20), DEL(20), DELV(20), DA(10), ABVCAL(10)
COMMON /SONG/ VN, AA, B, CC, D, DB, PCAL, QCAL, ABV, QGN, NBTPN,
1JMAT, DEL, DELV, DA, ABVCAL
0022 NSJ=NB-1
0023 NJ=2*NSJ
0024 N=NLOAD+NSJ
0025 NOG=NCON
0026 NGN=NLOAD
0027 NIT=0
0028 NLD=0
0029 DO 10 I=1,NJ
0030 DO 10 J=1,NJ
0031 JMAT(I,J)=0.0
0032 10 CONTINUE
0033 NOOB=1
0034 91 CONTINUE
0035 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.1) GO TO 93
0037 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.2) GO TO 97
0039 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.3) GO TO 95
0041 96 CONTINUE
0042 NLD=NLD+1
0043 H=NLD
0044 GO TO 93
0045 97 CONTINUE
0046 NGN=NGN+1
0047 H=NGN
0048 GO TO 93
0049 95 CONTINUE
0050 NSMC=NNOB
0051 M=NE

```

PORTRAN IV

V02.5

PAGE 002

```

0052 98  CONTINUE
0053      QGN(H)=QG(NCOB)
0054      VN(H)=V(NCOB)
0055      NBTYPH(H)=NBTYPE(NCOB)
0056 115  CONTINUE
0057      NCOB=NCOB+1
0058      IF(NCOB.LE.NB) GO TO 91
0060      DO 85 I=1,NB
0061          K=NK(I)
0062          DO 85 J=1,NB
0063              L=NK(J)
0064              DR=REAL(Y(K,L))
0065              DI=AIMAG(Y(K,L))
0066              G(I,J)=CABS(Y(K,L))
0067              H(I,J)=-ATAN2(DI,DR)
0068 85    CONTINUE
0069      DO 90 I=1,NB
0070          DR=REAL(VN(I))
0071          DI=AIMAG(VN(I))
0072          B(I)=ATAN2(DI,DR)
0073          AA(I)=CABS(VN(I))
0074 90    CONTINUE
0075 101  CONTINUE
0076      DMAX=0.0
0077      DO 135 I=1,NB
0078          P(I)=PGN(I)-PDN(I)
0079          Q(I)=QGN(I)-QDN(I)
0080          PCAL(I)=0.0
0081          QCAL(I)=0.0
0082 135  CONTINUE
0083      DO 130 I=1,NSJ
0084          DO 130 J=1,NB
0085              DI=AA(I)*AA(J)*G(I,J)
0086              DR=H(I,J)+B(I)-B(J)
0087              PCAL(I)=PCAL(I)+DI*COS(DR)
0088              QCAL(I)=QCAL(I)+DI*SIN(DR)
0089 130  CONTINUE
0090      DO 140 I=1,NSJ
0091          DP(I)=(P(I)-PCAL(I))/AA(I)
0092          IF(ABS(DP(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DP(I))
0094 140  CONTINUE
0095      DO 150 I=1,NLOAD
0096          DQ(I)=(Q(I)-QCAL(I))/AA(I)
0097          IF(ABS(DQ(I)).GT.DMAX) DMAX=ABS(DQ(I))
0099 150  CONTINUE
0100      IF(DMAX.LT.ERROR) GO TO 360
0102      DO 170 I=1,NSJ
0103          JMAT(I,I)=-AA(NB)*G(I,NB)*SIN(B(I)+H(I,NB)-B(NB))
0104          DO 170 J=1,NSJ
0105              IF(I.EQ.J) GO TO 170
0107          JMAT(I,J)=AA(J)*G(I,J)*SIN(B(I)+H(I,J)-B(J))
0108          JMAT(I,I)=JMAT(I,I)-JMAT(I,J)
0109 170  CONTINUE
0110      CALL JORDAN(JMAT,OP,DEL',NSJ)

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 003

```

0111      DO 180 I=1,NSJ
0112      B(I)=B(I)+DELV(I)
0113 180   CONTINUE
0114      DO 195 I=1,NLOAD
0115      DO 197 J=(NLOAD+1),NB
0116      JMAT(I,I)=G(I,J)*SIN(B(I)+H(I,J))-B(J)
0117 197   CONTINUE
0118      DO 200 J=1,NLOAD
0119      IF(I.EQ.J) GO TO 200
0121      JMAT(I,J)=G(I,J)*SIN(B(I)+H(I,J))-B(J)
0122      JMAT(I,I)=JMAT(I,I)+JMAT(I,J)
0123 200   CONTINUE
0124      JMAT(I,I)=2.0*G(I,I)*SIN(H(I,I))+JMAT(I,I)
0125 195   CONTINUE
0126      CALL JORDAN(JMAT,DQ,DELV,NLOAD)
0127      DO 270 I=1,NLOAD
0128      AA(I)=AA(I)+DELV(I)
0129 270   CONTINUE
0130      IF(NOG.EQ.0) GO TO 355
0131      I=NLOAD+1
0132      J=NLOAD+NOG
0133      DO 350 NOOB=I,J
0134      IF(NBTYPN(NOOB).EQ.2) GO TO 280
0135      GO TO 350
0136 280   CONTINUE
0137      Q(NOOB)=0.0
0138      AA(I)=VSPECN(I)
0139      DO 290 JJ=1,NB
0140      DR=H(NOOB,JJ)-B(JJ)+B(NOOB)
0141      Q(NOOB)=Q(NOOB)+AA(NOOB)*AA(JJ)*G(NOOB,JJ)*SIN(DR)
0142 290   CONTINUE
0143      QGN(NOOB)=Q(NOOB)+QDN(NOOB)
0144      IF(QGN(NOOB)-QMAXN(NOOB)) 300,350,310
0145 300   CONTINUE
0146      IF(QGN(NOOB)-QMINN(NOOB)) 320,350,350
0147 310   CONTINUE
0148      QGN(NOOB)=QMAXN(NOOB)
0149      GO TO 350
0150 320   CONTINUE
0151      QGN(NOOB)=QMINN(NOOB)
0152 350   CONTINUE
0153 355   CONTINUE
0154      NIT=NIT+1
0155      IF(NIT.GT.LIMIT) GO TO 400
0156      GO TO 101
0157 360   CONTINUE
0158      DO 362 I=1,NB
0159      K=NK(I)
0160      CC(K)=AA(I)
0161      DB(K)=B(I)
0162      DQ(K)=QGN(I)
0163 362   CONTINUE
0164      DO 365 I=1,NB
0165      VMAG(I)=CC(I)

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 004

```

0169     ANGLE(I)=DB(I)
0170     QG(I)=DQ(I)
0171 365   CONTINUE
0172     DO 380 I=1,NB
0173     DI=VMAG(I)*SIN(ANGLE(I))
0174     DR=VMAG(I)*COS(ANGLE(I))
0175     V(I)=CMPLX(DR,DI)
0176 380   CONTINUE
0177     IF(NCON.EQ.0) GO TO 445
0179     DO 422 I=1,NB
0180     IF(MTYB(I)-2) 422,410,422
0181 410   CONTINUE
0182     Y1=CMPLX(0.0,0.0)
0183     DO 415 J=1,NB
0184     Y1=Y1+Y(I,J)*V(J)
0185 415   CONTINUE
0186     Y1=Y1*CONJG(V(I))
0187     QG(I)=-AIMAG(Y1)+GD(I)
0188 422   CONTINUE
0189 445   CONTINUE
0190     Y1=CMPLX(0.0,0.0)
0191     DO 400 I=1,NB
0192     Y1=Y1+Y(NSWG,I)*V(I)
0193 400   CONTINUE
0194     Y1=Y1*CONJG(V(NSWG))
0195     P(NSWG)=REAL(Y1)
0196     Q(NSWG)=-AIMAG(Y1)
0197     PG(NSWG)=P(NSWG)+PD(NSWG)
0198     QG(NSWG)=Q(NSWG)+QD(NSWG)
0199     GO TO 440
0200 420   CONTINUE
0201     WRITE(IH,430) LNIT
0202 430   FORMAT(T5,'CONVERGENCE NOT OBTAINED IN ',I5,' ITERATIONS')
0203 440   CONTINUE
0204     RETURN
0205     END

```

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

NEWTON - RAPHSON METHOD
 APPROXIMATIONS POLAR CO-ORDINATES
 MODIFY FAST DECOUPLE

```

0001 SUBROUTINE NEWTON
0002 INTEGER SB,EB,OB,AE,TB,T,C,OPTION
0003 COMPLEX A,ZSER,YSER,ZSHT,YSHT,YCAP,(XFHR,U,Y
0004 COMPLEX S,R,YB,YR,YS,XFHR,Y1,Y2,YE
0005 COMMON LINE(20),SB(20),EB(20),OB(20),AB(20),TB(20)
0006 COMMON T(20),C(20),A(20),ZSER(20),ZSHT(20),YSER(20)
0007 COMMON YSHT(20),YCAP(20),YXFHR(20),PLDL(20),QLDL(20)
0008 COMMON S(20),R(20),VBL(20),CLAMP(20),CPOW(20),NBTYPE(10)
0009 COMMON PD(10),QD(10),PG(10),QG(10),VSPEC(10)
0010 COMMON QMAX(10),QMIN(10),P(10),Q(10),V(10),VMAG(10)
0011 COMMON ANGLE(10),Y(10-10),NTYB(10),VBASE(10),LOLD(20)
0012 COMMON VTF(20),NOB(10),OPTION(10),G(10-10),H(10,10)
0013 COMMON PDN(10),QDN(10),PGN(10),QMAXN(10),QMINN(10),VSPECN(10)
0014 COMMON NK(10),DP(20),DQ(20),DV(20),NLOAD,NCON,NITT,NC,NT
0015 COMMON ERROR,PBASE,DEF,NB,NL,XOR,XOC,ACF,NMH,IR,IW,LNIT
0016 REAL JMAT
0017 COMPLEX VN
0018 DIMENSION VN(10),AA(10),B(10),CC(10),D(10)
0019 DIMENSION DB(10),PCAL(10),QCAL(10),ABV(10),QGN(10),NBTPN(10)
0020 DIMENSION JMAT(20,20),DEL(20),DELV(20),DA(10),ABVICAL(10)
0021 COMMON /SONG/ VN,AA,B,CC,D,DB,PCAL,QCAL,ABV,QGN,NBTPN,
1JMAT,DEL,DELV,DA,ABVICAL
0022 NSJ=NB-1
0023 NJ=2*NSJ
0024 N=NLOAD+NSJ
0025 NOG=NCON
0026 NGN=NLOAD
0027 NIT=0
0028 NLD=0
0029 DO 10 I=1,NJ
0030 DO 10 J=1,NJ
0031 JMAT(I,J)=0.0
0032 10 CONTINUE
0033 NOOB=1
0034 91 CONTINUE
0035 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.1) GO TO 96
0036 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.2) GO TO 97
0037 IF(NBTYPE(NOOB).EQ.3) GO TO 95
0038 96 CONTINUE
0039 NLD=NLD+1
0040 M=NLD
0041 GO TO 98
0042 97 CONTINUE
0043 NGN=NGN+1
0044 M=NGN
0045 GO TO 98
0046 95 CONTINUE
0047 NSMG=NOOB
0048 M=NE

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 002

```

0052 98  CONTINUE
0053      QGN(X)=QG(N00B)
0054      VN(N)=V(N00B)
0055      NBTYPH(N)=NBTYPE/N00B)
0056 112  CONTINUE
0057      N00B=N00B+1
0058      IF(N00B.LE.NB) GO TO 91
0059      DO 85 I=1,NB
0060      K=NK(I)
0061      DO 85 J=1,NB
0062      L=NK(J)
0063      DR=REAL(Y(K,L))
0064      DI=AIMAG(Y(K,L))
0065      G(I,J)=CABS(Y(K,L))
0066      H(I,J)=-ATAN2(DI,DR)
0067
0068 85    CONTINUE
0069      DO 90 I=1,NE
0070      DR=REAL(VN(I))
0071      DI=AIMAG(VN(I))
0072      S(I)=ATAN2(DI,DR)
0073      AA(I)=CABS(VN(I))
0074 90    CONTINUE
0075      DO 68 I=1,NB
0076      P(I)=PGN(I)-PDN(I)
0077      Q(I)=QGN(I)-QDN(I)
0078 68    CONTINUE
0079      NNN=2
0080      NNP=999
0081      NNG=999
0082 101  CONTINUE
0083      NIT=NIT+1
0084      IF(NIT.GT.LNIT) GO TO 420
0085      IF(NNN) 228,370,228
0086
0087 228  CONTINUE
0088      IF(NNP) 240,244,240
0089 240  CONTINUE
0090      DHAX=0.0
0091      DO 135 I=1,NB
0092      PCAL(I)=0.0
0093 135  CONTINUE
0094      DO 130 I=1,NSJ
0095      DO 130 J=1,NB
0096      PCAL(I)=PCAL(I)+G(I,J)*AA(I)*AA(J)*COS(H(I,J)+B(I)-B(J))
0097 130  CONTINUE
0098      DO 140 I=1,NSJ
0099      DP(I)=(P(I)-PCAL(I))/AA(I)
0100      IF(ABS(DP(I)).GT.DHAX) DHAX=ABS(DP(I))
0101 140  CONTINUE
0102      IF(DHAX.LT.ERROR) GO TO 193
0103      DO 236 I=1,NB
0104      K=NK(I)
0105      DO 236 J=1,NB
0106      L=NK(J)
0107      ZMAT(I,J)=-AIMAG(Y(K,L))

```

FORTRAN IV

V02.5

PAGE 003

```

0110 236 CONTINUE
0111 CALL JORDAN(JMAT,DF,DELV,NSJ)
0112 DO 180 I=1,NSJ
0113   S(I)=B(I)-DELV(I)
0114 180 CONTINUE
0115 GO TO 244
0116 193 CONTINUE
0117   NNP=0
0118   NNN=NNN-1
0119 244 CONTINUE
0120   IF(NNG)210,101-210
0121 210 CONTINUE
0122   DMAX=0.0
0123   DO 276 I=1,NB
0124   QCAL(I)=0.0
0125 276 CONTINUE
0126   DO 283 I=1,NLOAD
0127   DO 283 J=1,NB
0128   DI=AA(I)*AA(J)*G(I,J)
0129   QCAL(I)=QCAL(I)+DI*SIN(H(I,J)+B(I)-B(J))
0130 283 CONTINUE
0131   DO 246 I=1,NLOAD
0132   DQ(I)=(Q(I)-QCAL(I))/AA(I)
0133   IF(ABS(DQ(I)),GT,DMAX) DMAX=ABS(DQ(I))
0135 246 CONTINUE
0136   IF(DMAX.LT,ERRGR) GO TO 330
0138   DO 375 I=1,NB
0139   N=NK(I)
0140   DO 375 J=1,NLOAD
0141   K=NK(J)
0142   JMAT(I,J)=-AINAG(Y(N,K))
0143 375 CONTINUE
0144   CALL JORDAN(JMAT,DQ,DELV,NLOAD)
0145   DO 270 I=1,NLOAD
0146   AA(I)=AA(I)+DELV(I)
0147 270 CONTINUE
0148   IF(NOG.EQ.0) GO TO 355
0150   I=NLOAD+1
0151   J=NLOAD+NOG
0152   DO 350 NOCB=I,J
0153   IF(NSTYPN(NOCB).EQ.2) GO TO 280
0154   GO TO 350
0155 280 CONTINUE
0156   Q(NOCB)=0.0
0157   AA(I)=SPECN(I)
0158   DO 290 JJ=1,NB
0159   DR=H(NOCB-JJ)+B(JJ)+S(NOCB)
0160   Q(NOCB)=Q(NOCB)+AA(NOCB)*AA(JJ)*G(NOCB,JJ)*SIN(DR)
0161 290 CONTINUE
0162   QGN(NOCB)=Q(NOCB)+QDN(NOCB)
0163   IF(QGN(NOCB)-QMAXN(NOCB)) 300,350,310
0164 300 CONTINUE
0165   IF(QGN(NOCB)-QMINN(NOCB)) 320,350,350
0166 310 CONTINUE

```

FORTRAN IV

V02.5

```

0158      QGN(NOOB) = QMAXN(NOOB)
0159      GO TO 330
0170  320  CONTINUE
0171      QGN(NOOB) = QMINN(NOOB)
0172  350  CONTINUE
0173  355  CONTINUE
0174      GO TO 101
0175  360  CONTINUE
0176      NNS=0
0177      NNN=NNN-1
0178      GO TO 101
0179  370  CONTINUE
0180      DO 362 I=1,NB
0181      K=NK(I)
0182      CC(K)=AA(I)
0183      DB(K)=B(I)
0184      DG(K)=QGM(I)
0185  362  CONTINUE
0186      DO 365 I=1,NB
0187      VHAG(I)=CC(I)
0188      ANGLE(I)=DB(I)
0189      QG(I)=DG(I)
0190  365  CONTINUE
0191      DO 380 I=1,NB
0192      DI=VHAG(I)*SIN(ANGLE(I))
0193      DR=VHAG(I)*COS(ANGLE(I))
0194      V(I)=CMPLX(DR,DI)
0195  380  CONTINUE
0196      IF(NCON.EQ.0) GO TO 445
0198      DO 422 I=1,NB
0199      IF(NTYB(I)-1) 422,410,422
0200  410  CONTINUE
0201      Y1=CMPLX(0.0+0.0)
0202      DO 415 J=1,NB
0203      Y1=Y1+Y(I,J)*V(J)
0204  415  CONTINUE
0205      Y1=Y1*CONJG(V(I))
0206      QG(I)=-AIMAG(Y1)+QG(I)
0207  422  CONTINUE
0208  445  CONTINUE
0209      Y1=CMPLX(0.0+0.0)
0210      DO 400 I=1,NB
0211      Y1=Y1+Y(NSWG,I)*V(I)
0212  400  CONTINUE
0213      Y1=Y1*CONJG(V(NSWG))
0214      P(NSWG)=REAL(Y1)
0215      Q(NSWG)=-AIMAG(Y1)
0216      PC(NSWG)=P(NSWG)+PD(NSWG)
0217      QC(NSWG)=Q(NSWG)+QD(NSWG)
0218      GO TO 440
0219  420  CONTINUE
0220      WRITE(IW,300) LNIT
0221  430  FORMAT(15,' CONVERGENCE NOT OBTAINED IN ',I5,' ITERATIONS')
0222  440  CONTINUE

```


FORTAN IV

V02.5

PAGE 005

0223
0224

RETURN
END



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ประวัติผู้เขียน

นายทรงศักดิ์ คงน้อย เกิดเมื่อวันที่ 30 พฤศจิกายน พ.ศ. 2504 ณ จังหวัด กรุงเทพมหานคร สำเร็จการศึกษาระดับปริญญาตรีจาก คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ เมื่อปี พ.ศ. 2526 เข้าศึกษาในบัณฑิตวิทยาลัยปีเดียวกัน ขณะศึกษาอยู่ได้กระทำหน้าที่ผู้ช่วยสอนในภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย