

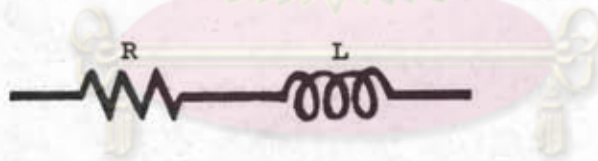
บทที่ 2

องค์ประกอบในระบบไฟฟ้ากำลัง

ในการวิเคราะห์ระบบไฟฟ้ากำลังนั้นนิยามแทนองค์ประกอบ (Element) ต่างๆ ของระบบให้อยู่ในรูปวงจรสมมูลย์ เพื่อให้สะดวกในการคำนวณ ซึ่งวงจรสมมูลย์นี้ประกอบด้วยคุณสมบัติเกี่ยวกับ Resistance, Inductance และ Capacitance

2.1 วงจรสมมูลย์ของสายส่ง

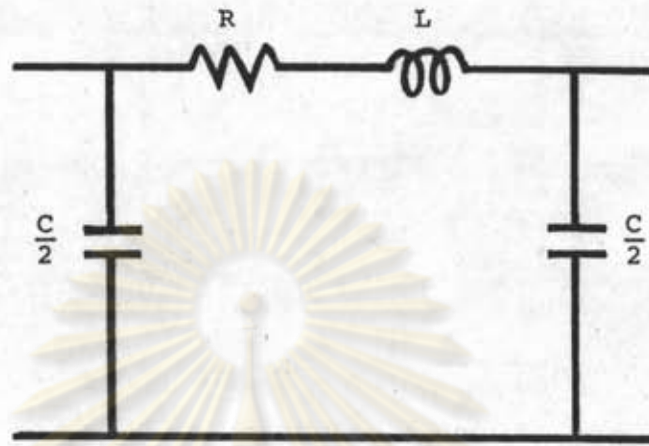
วงจรสมมูลย์ของสายส่งขนาดสั้นสามารถแทนด้วยวงจรสมมูลย์ในรูปที่ 2.1



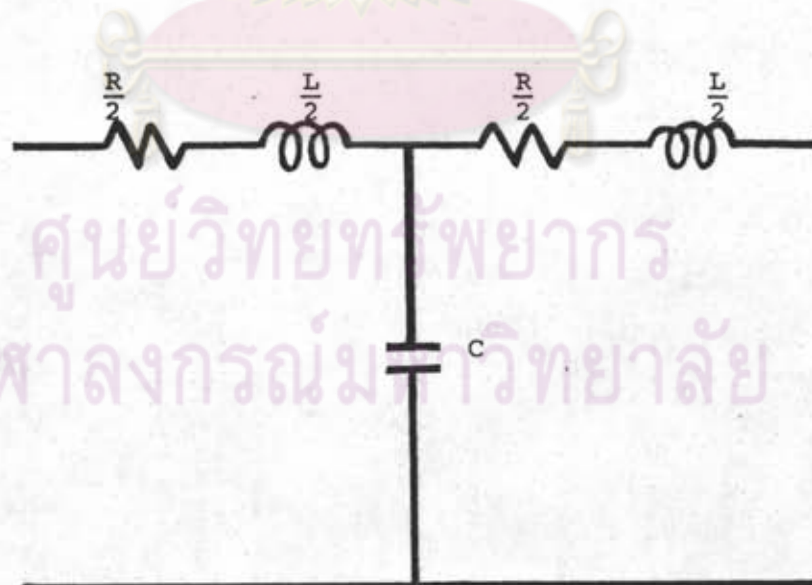
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

รูปที่ 2.1 วงจรสมมูลย์ของสายส่งขนาดสั้น

วงจรสมมูลย์ของสายส่งขนาดยาวสามารถแทนวงจรสมมูลย์ได้ 2 แบบ คือ (π) และแบบ (T) ซึ่งนิยมใช้แบบพหัยน์มากกว่าแบบที่ รูปที่ 2.2 แสดงวงจรสมมูลย์แบบพหัยน์ และรูปที่ 2.3 แสดงวงจรสมมูลย์แบบที่



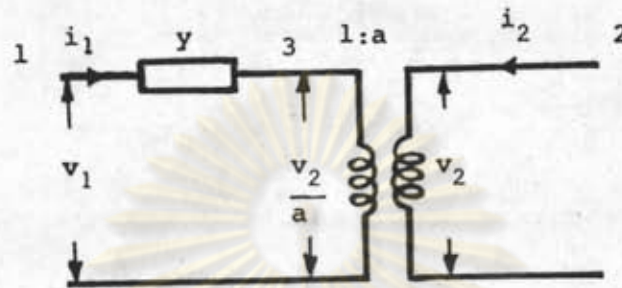
รูปที่ 2.2 วงจรสมมูลย์สายส่งขนาดยาวแบบพหัยน์



รูปที่ 2.3 วงจรสมมูลย์สายส่งขนาดยาวแบบที่

2.2 วงจรสมมูลของหม้อแปลง (5,8)

วงจรสมมูลของหม้อแปลงสามารถแทนด้วย แอคมิตแทนซ์ (Admittance) และหม้อแปลงแบบอุดมคติ ตามรูปที่ 2.4



รูปที่ 2.4 วงจรสมมูลของหม้อแปลงไฟฟ้า

v_1, v_2 แทน แรงดันที่ขั้ว 1 และ 2 ตามลำดับ

a แทน อัตราส่วนของขดลวด (Turn Ratio)

y แทน แอคมิตแทนซ์ของหม้อแปลง

i_1, i_2 แทน กระแสที่ไหล เข้าหม้อแปลงที่ขั้ว 1 และ 2 ตามลำดับ

จากคุณสมบัติของหม้อแปลงจะได้ว่า

$$i_1 = -a^* i_2 \quad (2.1)$$

$$v_2 = a v_3 \quad (2.2)$$

* แทน การคอนจูเกทของตัวแปรเชิงซ้อน (Complex Conjugate)

พิจารณาจากรูปที่ 2.4 จะได้ว่า

$$i_1 = v_1 y - \frac{v_2 y}{a} \quad (2.3)$$

แทนค่าสมการ (2.1) ลงใน (2.3) จะได้

$$i_2 = \frac{-v_1 y}{a^*} + \frac{v_2 y}{a a^*} \quad (2.4)$$

จากสมการ (2.3) และ (2.4) สามารถเขียนได้เป็นรูปเมทริกซ์เป็น

$$\begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y & -\frac{y}{a} \\ -\frac{y}{a^*} & \frac{y}{|a|^2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} \quad (2.5)$$

2.3 สมการโหนดและบัสแอดมิแตนซ์เมทริกซ์ (Node equation and Bus Admittance Matrix)

สมการโหนด (Node equation) เป็นสมการที่เขียนขึ้นจากกฎกระแสของเคอร์ชอฟฟ์ (Kirchhoff's Current Law) ซึ่งสามารถเขียนในรูปเมทริกซ์เป็น

$$[I] = [y] [v] \quad (2.6)$$

ดังนั้นกระแสที่แต่ละโหนดจะเขียนได้เป็น

$$i_p = y_{p1} v_1 + \dots + y_{pN} v_N \quad (2.7)$$

i_p แทน กระแสที่โหนด p

y_{p1}, \dots, y_{pN} แทน สมาชิก $[y]$ ที่ตำแหน่ง p_1, \dots, p_N

v_1, \dots, v_N แทน แรงดันที่โหนด $1, \dots, N$

เนื่องจากในระบบไฟฟ้ากำลังจะแทนโหนดด้วยบัส ดังนั้น $[I]$ และ $[v]$ ในสมการ (2.6) จะแทนกระแสและแรงดันที่บัสต่างๆ และ $[y]$ มีชื่อเรียกเฉพาะว่า บัสแอดมิแตนซ์ เมทริกซ์ (Bus Admittance Matrix)

การสร้าง $[y]$ สามารถทำได้โดย พิจารณาที่บัส i นำค่าแอดมิแตนซ์ต่างๆ ที่ต่อกับบัส i มารวมกันจะได้สมาชิกที่ตำแหน่ง ii ถ้าบัส i ต่อกับบัส j สมาชิกที่ตำแหน่ง ij จะมีค่าเป็นลบของแอดมิแตนซ์ ระหว่างบัส i และ j นั้น สามารถสรุปเป็นสมการได้ตามสมการ (2.8)

$$\left. \begin{aligned} y_{ii} &= \sum_{j=1}^N y_{pj} \\ y_{ij} &= -y_{pj} \end{aligned} \right\} (2.8)$$

y_{pj} แทน แอดมิแตนซ์ที่ค่อกับบัส i

จะสังเกตได้ว่า $[y]$ มีมิติเป็น $N \times N$ เสมอ

2.3.1 การสร้าง $[y]$ โดยวิธีอีลิเมนต์สแตมป์ (Element Stamp Method)

วิธีอีลิเมนต์สแตมป์เป็นวิธีใส่อีลิเมนต์ต่างๆ ทีละค่า และสร้าง $[y]$ ตามอีลิเมนต์นั้น จนกระทั่งอีลิเมนต์ทุกตัวได้ถูกใส่เรียบร้อยแล้ว ดังนั้น $[y]$ สุดท้ายจึงเป็นบัสแอดมิแตนซ์ที่สมบูรณ์

พิจารณาระบบไฟฟ้ากำลังโดยมี $[y]$ เป็น

$$[y] = \begin{bmatrix} y_{11} & \dots & y_{1N} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ y_{N1} & \dots & y_{NN} \end{bmatrix} \quad (2.9)$$

เมื่อใส่สายส่ง เข้าในระบบอีกเส้นหนึ่ง โดยสายส่งเชื่อมกับบัส i และ j โดยที่บัส i และ j จะเป็นบัสใหม่หรือบัสเดิมก็ได้ สมาชิกในตำแหน่ง ii, jj, ij และ ji จะเป็น

$$\left. \begin{aligned} y_{ii}^{\text{new}} &= y_{ii}^{\text{old}} + y_{SE} + \frac{y_{pA}}{2} \\ y_{jj}^{\text{new}} &= y_{jj}^{\text{old}} + y_{SE} + \frac{y_{pA}}{2} \\ y_{ij}^{\text{new}} &= y_{ij}^{\text{old}} - y_{SE} \\ y_{ji}^{\text{new}} &= y_{ji}^{\text{old}} - y_{SE} \end{aligned} \right\} (2.10)$$

y_{SE} แทน แอดมิแตนซ์อนุกรม (Series Admittance) ของสายส่ง

y_{pA} แทน แอดมิแตนซ์ลงดินหรือไลน์ชาร์จ (Line Charge) ของสายส่ง

ในการนิยามของหม้อแปลง ถ้าให้หม้อแปลงนั้นต่อเชื่อมระหว่างบัส K และ M โดยที่บัส K และ M จะเป็นบัสใหม่หรือบัสเดิมก็ได้ อัตราส่วนของขดลวดที่บัส K และ M มีค่า $1 : a$ จากสมการ (2.5) จะได้

$$\begin{aligned} y_{KK}^{\text{new}} &= y_{KK}^{\text{old}} + y \\ y_{MM}^{\text{new}} &= y_{MM}^{\text{old}} + \frac{y}{a} a^* \\ y_{KM}^{\text{new}} &= y_{KM}^{\text{old}} - \frac{y}{a} \\ y_{MK}^{\text{new}} &= y_{MK}^{\text{old}} - \frac{y}{a^*} \end{aligned} \quad (2.11)$$

สังเกตได้ว่า ถ้า a เป็นตัวเลขเชิงซ้อน $[y]$ จะไม่เป็นเมทริกซ์สมมาตร (Symmetric Matrix)

กรณีของตัวเก็บประจุต่อลงดินที่บัส h ดังนั้น

$$y_{hh}^{\text{new}} = y_{hh}^{\text{old}} + y_e \quad (2.12)$$

y_e แทน แอดมิแตนซ์ของตัวเก็บประจุ

เมื่อพิจารณาจากสมการ (2.10), (2.11) และ (2.12) พบว่า $[y]$ นั้น จำนวนที่ไม่เท่ากับ 0 จะมีจำนวนสูงสุดเป็น

$$NZ = NB + 2NL + 2NT \quad (2.13)$$

NZ แทน จำนวนไม่เท่ากับ 0 ใน $[y]$

NB แทน จำนวนบัส

NL แทน จำนวนสายล่ง

NT แทน จำนวนหม้อแปลง

โปรแกรมสร้าง [y] โดยวิธีลิเมนต์แบบ

