

การจำแนกเลี้ยงพยัญชนะกภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยขัตโนมติเมื่อทราบฐานกรณ์

นางสาว บุศมาส พลกุล

วิทยานิพนธ์เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต

สาขาวิชาวิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์ ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์

คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ปีการศึกษา 2550

ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

AUTOMATIC CLASSIFICATION OF THAI SYLLABLE-INITIAL STOP CONSONANTS WITH KNOWN
PLACE OF ARTICULATION

Miss Budsamas Pholkul

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements
for the Degree of Master of Science Program in Computer Science
Department of Computer Engineering
Faculty of Engineering
Chulalongkorn University
Academic Year 2007
Copyright of Chulalongkorn University

หัวข้อวิทยานิพนธ์

การจำแนกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดย
อัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรรณ์

โดย

นางสาว บุศมาส พลกุล

สาขาวิชา

วิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์

อาจารย์ที่ปรึกษา

อาจารย์ ดร. อติวงศ์ สุชาติ

คณะกรรมการสาขาวิชาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็น^{น้ำ}
ส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

..... คณบดีคณะวิศวกรรมศาสตร์
(รองศาสตราจารย์ ดร. บุญสม เลิศหริรักษ์)

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

..... ประธานกรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. โปรดปราน บุณยพุกผละ)

..... อาจารย์ที่ปรึกษา
(อาจารย์ ดร. อติวงศ์ สุชาติ)

..... กรรมการภายนอกมหาวิทยาลัย
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. ศรีวินล มโนเชียพินิจ)

..... กรรมการ
(อาจารย์ ดร. พิษณุ คงทองคำ)

..... กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ บุญชัย โสวรรณวนิชกุล)

บุศมาส พลกุล : การจำแนกเสียงพยัญชนะกักษากภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบส្មานกรณ์ (AUTOMATIC CLASSIFICATION OF THAI SYLLABLE-INITIAL STOP CONSONANTS WITH KNOWN PLACE OF ARTICULATION) อ.ที่ปรึกษา : อ.ดร. อติวงศ์ สุชาโต, 94 หน้า.

วิทยานิพนธฉบับนี้ได้ทำการศึกษาเกี่ยวกับการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักษากภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบส្មานกรณ์ โดยอาศัยหลักการส่วนสัทศาสตร์ มาหาค่าส่วนลักษณ์ของพยัญชนะต้นเสียงกักษากภาษาไทย ซึ่งได้แก่ ความยาวช่วงกักลง ความยาวช่วงปล่อยลง ค่าพลังงานเฉลี่ยในช่วงความถี่ต่ำที่ 60 ถึง 300 เอิร์ทซ์ ของสัญญาณเสียงช่วงกักลง ค่าพลังงานของช่วงปล่อยลง และจำนวนครั้งของเกളาที่สัญญาณคลื่นเสียงแก่วงเกินค่าศูนย์ในช่วงกักลง โดยอาศัยวิธีการแบ่งเซกเมนต์เพื่อหาช่วงกักลง และช่วงปล่อยลงของสัญญาณเสียงพยัญชนะกักที่ถูกบันทึกในรูปแบบ ของ “สระ - พยัญชนะกัก - สระ” โดยที่ สระตัวแรกเป็นรูปแบบไม่นั้นพยางค์ พยัญชนะเป็นเสียงของพยัญชนะกักต้นพยางค์ มีด้วยกันเป็น 8 เสียงหลัก บ ป พ ด ต พ ข และสระตัวหลังเป็นเสียงสระ 8 เสียง คือ สระอะ อา อิ อี อุ อู อะ และ อะ หลังจากนั้นจะนำสัญญาณเสียงช่วงกักลง และช่วงปล่อยลงที่ได้ไปสกัดค่าส่วนลักษณ์ทั้ง 5 ค่า เพื่อใช้เป็นค่าคุณลักษณะของ การวิเคราะห์แบบดิสคริปтивนั้น เชิงเส้น ใน การวิเคราะห์จะใช้วิธีวัดระยะห่างตำแหน่งระหว่างสัญญาณเสียง ทดสอบกับสัญญาณเสียงต้นแบบตามวิธีของยุคลิด และผลที่ได้จากการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกัก แบ่งเป็น 3 ประเภท ได้แก่ เสียงโอมะะ เสียงโอมะะแบบสิบิล และเสียงโอมะะแบบธนิต หลังจากนำสัญญาณเสียงของคนปกติไปทดสอบการจำแนกประเภทเสียงตามวิธีการที่ได้ศึกษา พบว่าความถูกต้องเฉลี่ยที่ได้มีค่าร้อยละ 83 89 และ 88 ตามฐานริมฝีปาก ส្មานเพดานอ่อน และส្មานบุ่มเหงือก ตามลำดับ และเมื่อสัญญาณเสียงที่เข้ามาทดสอบการจำแนกประเภทเสียงเป็นเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานโน่น ผลการจำแนกประเภทเสียงที่ได้ตรงกับผลการจำแนกเสียงของผู้เชี่ยวชาญทางด้านส่วนลักษณ์ถึงร้อยละ 71 จากผลดังกล่าวพบว่ามีความถูกต้องมากกว่าผลการจำแนกประเภทเสียงของวิธีของอดีตเดนماركอฟถึงร้อยละ 18

ภาควิชา.....วิศวกรรมคอมพิวเตอร์.....	ลายมือชื่อนิสิต.....	บุศมาส พลกุล.....
สาขาวิชา....วิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์.....	ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา.....	อติวงศ์
ปีการศึกษา 2550		

4971439521 : MAJOR COMPUTER SCIENCE

KEY WORD: ACOUSTIC MEASUREMENTS / AUTOMATIC CLASSIFICATION OF STOP CONSONANTS /
ACOUSTIC PHONETICS / SPEECH PRODUCTION

BUDSAMAS PHOLKUL : AUTOMATIC CLASSIFICATION OF THAI SYLLABLE-INITIAL STOP
CONSONANTS WITH KNOWN PLACE OF ARTICULATION. THESIS ADVISOR : ATIWONG
SUCHATO, Ph.D., 94 pp.

The goal of this thesis is to create an automatic classification of Thai syllable-initial stop consonants with known place of articulation. The baseline algorithm makes use of acoustic-phonetic knowledge. This work focuses on acoustic discrimination among voiced, voiceless unaspirated and voiceless aspirated stop consonants with the same place of articulation. Region of interest associated with a stop consonant in the vowel-consonant-vowel ($V_1C_sV_2$) where V_1 was a schwa, C_s was one of the eight Thai stop consonants, /b/ /p/ /pʰ/ /d/ /t/ /tʰ/ /k/ and /kʰ/, and V_2 was either one of eight Thai corner vowels. Since the interested region is in the middle of the speech, the segmentation algorithm is also applied for justifying the stop consonant part. Acoustic measurements based on the Voicing Onset Time (VOT), the Closure Duration, which is the duration from the point where the closure is formed to the point where it is released, the time-averaged Energy in 60-300 Hz frequency range of the speech signal in the closure interval (E_{lo}), the Energy in the interval starting from the release to the point where voicing of V_2 start (E_{rel}) and the Zero Crossing Rate in the Closure Duration were used to form the classification feature vectors of Linear Discriminant Analysis algorithm. Experiment reports were done on cleft lips and palates (CLP) utterances and non-CLP utterances. The classification accuracies of non-CLP tokens are 83%, 89% and 88% for labial, alveolar and velar cases respectively and the overall accuracy of CLP tokens is 71%, while the Hidden Markov Models algorithm can classify CLP data with only 53% which is 18% less than the classification accuracy from the acoustic-phonetic algorithm.

Department.....Computer Engineering..... Student's signature..........

Field of study....Computer Science..... Advisor's signature..........

Academic year 2007.....

กิตติกรรมประกาศ

กิตติกรรมประกาศนี้ขออุทิศให้กับผู้ที่มีส่วนในการช่วยเหลือจนสามารถทำวิทยานิพนธ์นี้สำเร็จไปได้ด้วยดี โดยเฉพาะอย่างยิ่งท่าน อาจารย์ ดร. อติวงศ์ สุชาโต อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ และ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. โปรดปวน บุณยพุกภรณ์ ที่ได้สละเวลาให้คำปรึกษาและแนะนำแนวทางเกี่ยวกับงานวิจัยอย่างดีตลอดมาจนเสร็จสมบูรณ์ และผู้คัดเลือกในกระบวนการคัดเลือกของสถาบันฯ ที่ได้ให้คำแนะนำ ข้อคิดเห็น และแนวทางในการพัฒนานานาวิจัยนี้

ขอขอบคุณ คุณ นันทนา ประชาฤทธิ์ภักดี นักอวรรณบำบัด จากโรงพยาบาลจุฬาลงกรณ์ ที่ให้คำแนะนำเกี่ยวกับลักษณะอาการพูดที่ผิดปกติของผู้ป่วยโรคปากแหว่งเพดานให้ แหล่งช่วยเหลือในการบันทึกเสียงของผู้ป่วย ทำให้งานวิจัยนี้สำเร็จลุล่วงไปด้วยดี

ขอขอบคุณ นาย บริตริ ประชาฤทธิ์ภักดี นาย บริษุญา สงวนสัตย์ นางสาว ศิรินาถ ตั้งรวมทัพย์ และ นาย ไฟโรจน์ ลีลาภัทรกิจ ที่ให้คำแนะนำและช่วยเหลือในการสร้างวิธีการจำแนกประเภทเดียวกันนี้สำเร็จลุล่วงเป็นอย่างดี และขอขอบคุณ เพื่อนๆทุกคนที่ได้เสียสละเวลา มาบันทึกเสียงพูด เพื่อใช้ในงานวิจัยฉบับนี้

ขอขอบคุณ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ที่ได้ประสิทธิ์ประสานทางวิชาการรับ

สุดท้ายนี้ขอกราบขอบพระคุณ คุณพ่อ คุณแม่ ที่เคยสนับสนุน และผลักดันให้ผู้วิจัยสามารถทำวิทยานิพนธ์นี้สำเร็จ

สารบัญ

หน้า

บทคัดย่อภาษาไทย	๑
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	๑
กิตติกรรมประกาศ.....	๒
สารบัญ	๓
สารบัญตราสาร	๓
สารบัญภาพ	๔
บทที่ 1 บทนำ.....	๑
1.1. ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา.....	๑
1.2. วัตถุประสงค์ของการวิจัย	๒
1.3. ขอบเขตของการวิจัย	๒
1.4. วิธีดำเนินการวิจัย	๓
1.5. ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	๔
1.6. ผลงานที่ตีพิมพ์จากวิทยานิพนธ์.....	๔
บทที่ 2 ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	๕
แนวคิดและทฤษฎี.....	๕
2.1. ระบบเสียงของภาษาไทย	๕
2.2. พยัญชนะกั้นพยางค์.....	๗
2.3. สวนสัทศาสตร์.....	๑๐
2.4. การแปลงฟูเรียร์อย่างเจ็ว	๑๒
2.5. สเปกตรограмของสัญญาณเสียงพุด	๑๖
2.6. การแปลงข้อมูลให้เป็นบรรทัดฐาน	๒๐
2.7. แบบจำลองยิดเดนมาრ์คอฟ	๒๐
2.8. วิธีการวิเคราะห์แบบดิสคริปโนนต์เชิงเส้น	๒๔
งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง.....	๓๐
บทที่ 3 การทำแก้ประเพทเสียงพยัญชนะกั้นภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์เมื่อทราบฐาน กรณ์โดยใช้สวนสัทศาสตร์.....	๓๕
3.1. ขั้นตอนการนำเข้าสัญญาณเสียง	๓๕
3.2. ขั้นตอนหาช่วงกัลลอม และช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกัก	๓๖

	หน้า
3.3. ขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงโไมซ์ อไมซ์	47
บทที่ 4 การทดลองและผลการทดลอง.....	51
4.1. การประเมินความสามารถในการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักษณ์ของค่าลักษณะ สำคัญทางส่วนลักษณ์ที่ใช้.....	52
4.2. การทดลองวัดความคาดเดลี่อนการหาช่วงกักดม และช่วงปล่อยลมของพยัญชนะ ต้นเสียงกักโดยอัตโนมัติ	59
4.3. การทดลองหาความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักษณ์ไทยใน ตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ เมื่อใช้หลักการส่วนสัมภาษณ์มา จำแนกประเภทเสียง.....	63
4.4. การทดลองหาความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะเสียงกักษณ์ไทย ในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ เมื่อใช้หลักการส่วนสัมภาษณ์มา จำแนกประเภทเสียง โดยใช้สัญญาณเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแห้งเดานὑ่่วเป็น ^{สัญญาณทดสอบ}	69
บทที่ 5 สูปผลการวิจัย และข้อเสนอแนะ.....	74
5.1. สูปผลการวิจัย.....	74
5.2. ข้อเสนอแนะ	78
รายการอ้างอิง.....	80
ภาคผนวก.....	82
ภาคผนวก ก ต้นแบบโปรแกรมการจำแนกเสียงพยัญชนะกักษณ์ไทยโดยอัตโนมัติ.....	83
ภาคผนวก ข ผลงานตีพิมพ์.....	87
ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์.....	94

สารบัญตาราง

๙

ตาราง	หน้า
2.1 เสียงพยัญชนะกับต้นพยางค์ในภาษาไทย	10
4.1 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยฐานริมฝีปากเมื่อใช้ 4 ค่าลักษณะ สำคัญทางส่วนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจำของการจำแนกประเภทเสียง	54
4.2 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยฐานปุ่มแห่งออกเมื่อใช้ 4 ค่า ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจำของการจำแนกประเภทเสียง.....	55
4.3 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยฐานเพดานอ่อนเมื่อใช้ 4 ค่า ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจำของการจำแนกประเภทเสียง.....	56
4.4 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยฐานริมฝีปากเมื่อใช้ 5 ค่าลักษณะ สำคัญทางส่วนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจำของการจำแนกประเภทเสียง	57
4.5 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยฐานปุ่มแห่งออกเมื่อใช้ 5 ค่า ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจำของการจำแนกประเภทเสียง.....	57
4.6 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยฐานเพดานอ่อนเมื่อใช้ 5 ค่า ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจำของการจำแนกประเภทเสียง.....	58
4.7 ค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ย และค่าคลาดเคลื่อนมากสุดของช่วงกัลลอม จากชุดข้อมูลสอน และชุดข้อมูลทดสอบ.....	61
4.8 ค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ย และค่าคลาดเคลื่อนมากสุดของช่วงปล่อยลม จากชุดข้อมูล สอน และชุดข้อมูลทดสอบ.....	62
4.9 ผลการจำแนกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อ ทราบฐานกรณ์ เมื่อทดสอบกับชุดข้อมูลสอน.....	67
4.10 ผลการจำแนกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อ ทราบฐานกรณ์ เมื่อทดสอบกับชุดข้อมูลทดสอบ	68
4.11 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยโดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ ตามวิธีของหลักการสอนสัทศาสตร์ เมื่อใช้ชุดทดสอบจากสัญญาณเสียงของผู้ป่วย ในรูปแบบตารางค่าความสัปสน.....	71
4.12 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยเมื่อทราบฐานกรณ์ตามวิธีของชิด เดนมาრ์ค็อก เมื่อใช้ชุดทดสอบจากสัญญาณเสียงของผู้ป่วย ในรูปแบบตารางค่า ความสัปสน	72

ภาพประกอบ	หน้า
2.1 ภาพฐานที่เกิดของเสียงพยัญชนะกับต้นพยางค์.....	8
2.2 ภาพการสั่นของเส้นเสียงขณะออกเสียงพยัญชนะกับต้นพยางค์แบบไม่ชัด.....	9
2.3 ภาพการเปรียบเทียบการสั่นของฐานเส้นเสียง	9
2.4 ภาพแบบจำลองของแหล่งกำเนิดเสียงตัวกรองของกระบวนการสร้างเสียงพุดของมนุษย์.....	11
2.5 ภาพเปรียบเทียบระหว่างสัญญาณเสียงในเดเมนเวลา และสัญญาณเสียงในเดเมนความถี่.....	13
2.6 спектrogramของสัญญาณเสียงพุด อารบี.....	17
2.7 спектrogramแสดงตำแหน่งเชกเม้นต์ของสัญญาณพยัญชนะเสียงกัก อาระ.....	18
2.8 спектrogramแสดงความถี่ต้นพ้องของเชกเม้นต์สระ	18
2.9 ภาพการสร้างแบบจำลองมาร์คอฟ	22
2.10 ตัวอย่างขั้นตอนการวิจัยด้วยแบบจำลองเชิงเดินมาร์คอฟ	24
2.11 ภาพตัวอย่างการวิเคราะห์ข้อมูลตามหลักการวิเคราะห์แบบดิสคริปต์เชิงเส้น	25
2.12 ภาพทิศทางค่าเวกเตอร์คุณลักษณะที่เกิดจากการเปลี่ยนรูปคลาสแบบไม่อิสระ.....	29
2.13 ภาพทิศทางค่าเวกเตอร์คุณลักษณะที่เกิดจากการเปลี่ยนรูปคลาสแบบอิสระ.....	30
3.1 ภาพขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงโโซนิก เสียงอโซนิก แบบสิทธิ และ เสียงอโซนิก แบบชนิดของพยัญชนะกับโดยอัตโนมัติ.....	35
3.2 ภาพขั้นตอนการทำแบบจำลองกากล แล้วช่วงปล่อยลงของสัญญาณเสียง พยัญชนะกับภาษาไทยในทำแบบจำลองต้นพยางค์	37
3.3 ภาพเชกเม้นต์ $V_1C_SV_2$ โดยที่แผนภาพด้านบนเป็นспектrogram และแผนภาพด้านล่างเป็นคลื่นของพลังงาน	38
3.4 ภาพเปรียบเทียบสัญญาณเสียง กับสัญญาณค่าผลรวม	39
3.5 ภาพเปรียบเทียบสัญญาณค่าผลรวม กับสัญญาณค่าความแตกต่าง	39
3.6 ภาพเปรียบเทียบสัญญาณค่าความแตกต่าง กับสัญญาณจุดยอด	40
3.7 ภาพส่วนที่ตัดได้ของพยัญชนะกับต้นพยางค์	40
3.8 ภาพขั้นตอนการพิจารณาทำแบบจำลองเชกเม้นต์ตามสัญญาณจุดยอด	41
3.9 ภาพทำแบบจำลองบริเวณจุดยอดที่เป็นขอบของเชกเม้นต์พยัญชนะกัก	42

ภาพประกอบ	หน้า
3.10 ภาพเบรี่ยงเทียบผล้งงานของ absLowLeft absHighLeft absLowRight และ absHighRight ของสัญญาณเสียงพยัญชนะกัก อะพะ	46
3.11 ภาพส่วนประกอบของขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงโอมะะ โอมะะ	47
5.1 สเปกตรограмสัญญาณเสียงพยัญชนะกัก อะบุ ของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแห้งเดาน ให้.....	78
ก-1 หน้าแรกของโปรแกรมต้นแบบการฝึกพูดเสียงพยัญชนะกักภาษาไทย.....	83
ก-2 หน้าลงทะเบียนผู้ใช้งานใหม่ของโปรแกรมต้นแบบ	84
ก-3 หน้าเลือกประเภทการออกเสียงของโปรแกรมต้นแบบ	84
ก-4 หน้าเลือกการออกเสียงพยัญชนะกักในตำแหน่งต้นพยางค์.....	85
ก-5 หน้าฝึกการออกเสียงพยัญชนะกักฐานริมฝีปากของโปรแกรมต้นแบบ	85
ก-6 หน้าทดสอบการออกเสียงพยัญชนะกักฐานริมฝีปากของโปรแกรมต้นแบบ.....	86

บทที่ 1 บทนำ

1.1. ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา

เมื่อมุ่งเน้นต้องการติดต่อสื่อสารระหว่างกันสามารถทำได้หลายวิธี โดยวิธีที่สำคัญที่สุดวิธีหนึ่งคือ การใช้ภาษาพูด ทำให้มุ่งเน้นเกิดความสนใจที่จะขัดแย้งพูด สำเนียง พูดเพื่อให้สามารถติดต่อสื่อสารได้ถูกต้อง และเพื่อความก้าวหน้าทางสังคมของตน หากสามารถนำความรู้ทางด้านการจำแนกประเภทเสียงโดยอัตโนมัติมาช่วยพัฒนาโปรแกรมคอมพิวเตอร์ สำหรับฝึกพูด เพื่อให้ผู้ที่มีปัญหาทางด้านการออกเสียงใช้งาน จะช่วยให้เกิดประโยชน์มหาศาลทั้ง ต่อตัวผู้ที่มีปัญหา และต่อสังคมที่ใช้ภาษาพูดในการติดต่อสื่อสาร

ในการฝึกพูดส่วนมากจะเริ่มฝึกตั้งแต่หน่วยเสียง ซึ่งประกอบไปด้วยอย่างน้อย เสียงพยัญชนะต้นพยางค์ และเสียงสระ โดยการฝึกเสียงพยัญชนะต้นพยางค์จะฝึกไปทีละประเภท ของอวัยวะที่ใช้ในการออกเสียง (ฐานกรรณ) และลักษณะการออกเสียง เพื่อให้เกิดทักษะการใช้ฐานกรรณในการพูด

ปัจจุบันนี้การจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะต้นพยางค์โดยอัตโนมัติได้ถูกศึกษาไว้และพัฒนาอย่างต่อเนื่อง โดยเฉพาะเสียงพยัญชนะกักที่เป็นเสียงส่วนมากของเสียง พยัญชนะ แต่จากการศึกษาพบว่างานวิจัยส่วนใหญ่เป็นการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักภาษาต่างประเทศ โดยเฉพาะภาษาอังกฤษ [1] ซึ่งเป็นภาษาที่เน้นเสียงหนักเบา จังหวะเสียง และทำนองเสียง ยังไม่ได้ครอบคลุมเสียงพยัญชนะกักภาษาไทย ซึ่งเป็นภาษาที่มีเสียงวรรณยุกต์และไม่นเน้นเสียงหนักเบา จังหวะเสียง และทำนองเสียง มากนัก ทำให้ยังไม่มีโปรแกรมคอมพิวเตอร์ฝึกพูดเสียงพยัญชนะกักภาษาไทย

ดังนั้นวิทยานิพนธ์นี้จึงศึกษาวิธีการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักภาษาไทย ในทำนองต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรรณ เพื่อสร้างแนวทางในการพัฒนาโปรแกรมคอมพิวเตอร์สำหรับฝึกพูด เพื่อให้ผู้ที่มีปัญหาในการออกเสียงพยัญชนะกักภาษาไทยใช้งาน โดยเฉพาะอย่างยิ่งกับเด็กที่ป่วยเป็นโรคปากแห้งเด็กในประเทศไทย ซึ่งโดยส่วนมากจะมีความผิดปกติในการแทนที่กัน ของเสียงพยัญชนะกักภาษาไทยในทำนองต้นพยางค์ที่ใช้ฐานกรรณเดียวกัน นอกจากนี้ยังสร้างแนวทางในการศึกษาความรู้ทางส่วนสัมภាសตร์ของผู้ป่วยโรคปากแห้งเด็กในวัยเด็ก โดยนำเอาวิธีการจำแนกประเภทเสียงที่ศึกษาไปใช้กับเด็กของผู้ป่วย

1.2. วัตถุประสงค์ของการวิจัย

เพื่อศึกษาวิธีการจำแนกประเภทเสียง และนำเสนอต้นแบบขั้นตอนวิธีการจำแนกประเภทเสียงอย่างอัตโนมัติของสัญญาณเสียงໂສ訾 อะโอมะะแบบสิทธิ์ และอะโอมะะแบบอนิตร ของเสียงพยัญชนะกภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ที่ใช้ฐานกรโนเดียวกัน เพื่อใช้เป็นแนวทางในการพัฒนาโปรแกรมคอมพิวเตอร์ฝึกพูดภาษาอูกเสียงพยัญชนะกภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์

1.3. ขอบเขตของการวิจัย

1.3.1 เนื่องจากงานวิจัยนี้มุ่งเน้นในการจำแนกเสียงพยัญชนะกภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ หากสัญญาณเสียงที่เข้ามาเป็น พยัญชนะกภาษาอื่น หรือเป็นพยัญชนะกภาษาไทยแต่ไม่ได้อยู่ตำแหน่งต้นพยางค์ ค่าการจำแนกประเภทที่ได้อาจมีความคลาดเคลื่อน

1.3.2 งานวิจัยนี้ได้ครอบคลุมงานหาค่าความคลาดเคลื่อนเมื่อสัญญาณเสียงที่เข้ามาไม่ได้อยู่ในกลุ่มของพยัญชนะกภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ หรือเป็นเสียงพยัญชนะกต้นพยางค์แต่เปลี่ยนฐานกรโนของเสียงให้ไม่ตรงกับเงื่อนไขที่ระบุก่อนทำงานทดสอบการจำแนกประเภท

1.3.3 รูปแบบของสัญญาณเสียงที่เข้าจะอยู่ในรูป $V_1C_SV_2$ กล่าวคือ V_1 เป็นเสียงสระจะไม่เน้นพยางค์ C_S เป็นเสียงของพยัญชนะกต้นพยางค์ และ V_2 เป็นเสียงของสระที่สามารถเป็นได้ 8 เสียง อันได้แก่ อะ อา อิ อี อุ อู แอะ แอ ถ้าหากสัญญาณเสียงที่เข้ามาไม่เกิน 3 หน่วยเสียงที่ต่อเนื่องกันการจำแนกประเภทสัญญาณเสียงนั้นอาจเกิดความคลาดเคลื่อนได้

1.3.4 ถ้าหากในส่วน C_S ของสัญญาณเกิดมีการเปลี่ยนแปลงเป็นจากเสียงพยัญชนะกภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์เป็นสัญญาณเสียงแบบอื่น เช่น จากเสียง บ เป็นเสียง ม ซึ่งเป็นเสียงที่ขึ้นจมูก ถ้าเกิดการเปลี่ยนแปลงของสัญญาณเสียงของพยัญชนะกต้นพยางค์เป็นเสียงพยัญชนะกต้นกลุ่มอื่น หรือเป็นเสียงพยัญชนะกต้นพยางค์แต่ใช้ฐานกรโนของเสียงต่างไป การจำแนกประเภทจะยังสามารถทำได้ แต่ค่าการจำแนกประเภทที่ได้อาจมีความคลาดเคลื่อน

1.3.5 การบันทึกสัญญาณเสียงที่ใช้เป็นฐานความรู้ส่วนลักษณะ (Acoustic Feature) และเป็นสัญญาณเสียงเข้าของขั้นตอนการจำแนกประเภทแบบอัตโนมัติจะต้องใช้วิธีการ

เดียวกัน นั่นคือบันทึกที่ความถี่ 44,100 เฮิรตซ์ และใช้ไมโครโฟนที่ติดหูฟังเพื่อให้ระยะห่างระหว่างปากกับไมโครโฟนน้อยที่สุด

1.3.6 สภาพแวดล้อมขณะบันทึกเสียง จะต้องเป็นสภาพแวดล้อมที่เงียบสงบ ปราศจากเสียงรบกวน เนื่องจากส่วนในการจำแนกประเภทเสียงใช้วิธีการจำแนกตามฐานความรู้ของสวนลักษณ์ที่ชึ้นสภาพแวดล้อมสามารถมีผลต่อค่าของสวนลักษณ์ได้ ดังนั้นถ้าหากเปลี่ยนจากสถานที่ที่เงียบสงบไปเป็นสถานที่ที่มีเสียงดังมากบกวน อาจทำให้เกิดความคลาดเคลื่อนของการจำแนกประเภทเสียงได้

1.3.7 งานวิจัยนี้เน้นเพื่อหาแนวทางการจำแนกประเภทเสียงแบบอัตโนมัติของเสียงโขราษี อะโโมะะแบบชนิด และ อโโมะะแบบสิลิลของเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ที่ใช้ฐานกรรณ์ของเสียงเดียวกัน เพื่อใช้เป็นแนวทางช่วยเหลือผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแห้ง เพเดานิหร่วง หากไปประยุกต์ใช้กับผู้ป่วยประเภทอื่น เช่นผู้พิการทางสมอง ที่ไม่สามารถพูดต่อเนื่องได้ หรือผู้ที่พูดได้ไม่ต่อเนื่อง ติดขัด เป็นต้น จะทำให้ประสิทธิภาพในการจำแนกคลาดเคลื่อนได้

1.4. วิธีดำเนินการวิจัย

1.4.1 สร้างชุดข้อมูลเสียงเพื่อใช้เป็นฐานความรู้ในการจำแนกประเภทเสียง

1.4.2 ศึกษาวิธีในการตัดสัญญาณเสียงออกเป็นเสียงช่วงกักลม และช่วงปล่อยลมของเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์

1.4.3 ศึกษาวิธีในการจำแนกประเภทสัญญาณเสียงแบบอัตโนมัติของเสียงโขราษี อะโโมะะแบบชนิด และ อโโมะะแบบสิลิลของเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ที่ใช้ฐานกรรณ์เดียวกัน

1.4.4 ออกแบบขั้นตอนวิธีการจำแนกประเภทสัญญาณเสียงแบบอัตโนมัติ โดยนำความรู้ที่ได้จากการศึกษาการตัดสัญญาณเสียง และการจำแนกประเภทสัญญาณเสียงมาประยุกต์เป็นขั้นตอนการจำแนกประเภทสัญญาณเสียงแบบอัตโนมัติ

1.4.5 พัฒนาขั้นตอนการจำแนกประเภทสัญญาณเสียงแบบอัตโนมัติ ตามที่ได้ออกแบบ

1.4.6 ทดสอบความถูกต้องของขั้นตอนการจำแนกประเภทแบบอัตโนมัติ

1.4.7 พัฒนาต้นแบบการจำแนกประเภทเสียงอัตโนมัติของสัญญาณเสียง
โอมะ โอมะแบบสิทธิ์ และโอมะแบบอนิต ของเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้น
พยางค์ ที่ใช้ฐานกรรณ์เดียวกัน

1.4.8 สุปผล และวิจารณ์ผลที่ได้

1.4.9 จัดทำวิทยานิพนธ์

1.5. ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

1.5.1 วิธีการตัดสัญญาณเสียงอัตโนมัติที่เข้ามาในรูปแบบ $V_1C_sV_2$ กล่าวคือ V_1
เป็นเสียงสระอะไรไม่นับพยางค์ C_s เป็นเสียงของพยัญชนะกัตตันพยางค์ และ V_2 เป็นเสียงของสระ
ที่สามารถเป็นได้ 8 เสียง ดังที่ได้กล่าวไว้ข้างต้น

1.5.2 วิธีการจำแนกประเภทเสียงอัตโนมัติของสัญญาณเสียงโอมะ โอมะ
แบบสิทธิ์ และโอมะแบบอนิต ของเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ ที่ใช้ฐาน
กรรณ์เดียวกัน

1.5.3 ต้นแบบขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงอัตโนมัติของสัญญาณเสียง
โอมะ โอมะแบบสิทธิ์ และโอมะแบบอนิต ของเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้น
พยางค์ ที่ใช้ฐานกรรณ์เดียวกัน

1.5.4 แนวทางในการพัฒนาโปรแกรมคอมพิวเตอร์ฝึกพูดเสียงพยัญชนะกับ
ภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์

1.6. ผลงานที่ตีพิมพ์จากวิทยานิพนธ์

ส่วนหนึ่งของวิทยานิพนธ์ที่ได้รับการตอบรับให้นำเสนอเป็นบทความวิชาการใน
หัวข้อเรื่อง “Stop Consonant Voicing Classification for Computer-assisted Speech
Training of Patients with Cleft Lips and Palates” โดยบุศมาส พลกุล โปรดปราน บุณยพุกนະ
อดิวงศ์ สุชาโต ในงานประชุมวิชาการ “International Convention for Rehabilitation
Engineering & Assistive Technology (i-Create 2007)” ณ ประเทศไทย ลิงค์ไปร์ ในระหว่างวันที่
23-26 เมษายน 2550

บทที่ 2

ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

บทนี้จะนำเสนอทฤษฎีพื้นฐานและแนวคิดที่เกี่ยวข้องกับการพัฒนาวิธีการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกากภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์เมื่อทราบฐานกรณ์ ซึ่งเป็นทฤษฎีศึกษาทางด้านของระบบเสียงของภาษาไทย พยัญชนะกักต้นพยางค์ และส่วนสัมภាសตร์ (Acoustic Phonetics)

จากนั้นจะนำเสนอทฤษฎีการวิเคราะห์เสียงพูดในโดยเน้นความถี่ด้วยการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว (Fast Fourier Transform) และスペกตรограм (Spectrogram) ของสัญญาณเสียงพูด รวมถึงวิธีการแปลงข้อมูลให้เป็นบรรทัดฐาน (Data Normalization) แบบจำลองเชิงเด่น มาร์คอก (Hidden Markov Model) และวิธีการวิเคราะห์แบบดิสคริมิเนนต์เชิงเส้น (Linear Discriminant Analysis) รวมทั้งเสนองานวิจัยต่างๆที่เกี่ยวข้องกับวิธีการแบ่งเสียงพยัญชนะต้น และวิธีการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกัก

แนวคิดและทฤษฎี

2.1. ระบบเสียงของภาษาไทย

เสียงในภาษาไทย ประกอบด้วย เสียงพยัญชนะ 21 หน่วยเสียง เสียงพยัญชนะควบกล้ำ 12 หน่วยเสียง เสียงสระเดี่ยว 18 หน่วยเสียง เสียงสระประสม 6 หน่วยเสียง และเสียงวรรณยุกต์ 5 หน่วยเสียง เมื่อนำหน่วยเสียงพื้นฐานทั้งหมดมาประสมพยางค์ตามหลักไวยากรณ์ จะได้ 26,928 พยางค์ [2], [3]

2.1.1. เสียงพยัญชนะต้น

ภาษาไทยมีเสียงพยัญชนะต้นทั้งหมด 33 หน่วยเสียง ได้แก่ เสียงพยัญชนะต้นเดี่ยว 21 หน่วยเสียง และเสียงพยัญชนะควบกล้ำ 12 หน่วยเสียง ในบรรดา 21 หน่วยเสียง สามารถแบ่งกลุ่มได้ตามฐานกรณ์ของเสียง และลักษณะการออกเสียง

2.1.1.1. ฐานกรณ์ของเสียง (Place of Articulation)

แบ่งเป็น 5 ฐาน ได้แก่ ฐานริมฝีปาก (Labial) ฐานบุutm; เหือก (Alveolar) ฐานเพดานแข็ง (Palatal) ฐานเพดานอ่อน (Velar) และฐานเส้นเสียง (Glottal) เป็นต้น

2.1.1.2. **ลักษณะการออกเสียง** แบ่งเป็น 2 เสียง ได้แก่ เสียงกักลม และเสียงไม่กักลม ซึ่งเสียงกักลมสามารถแบ่งย่อๆ เป็น เสียงโโนซัล เสียงอโนซัล และ เสียงอโนซัลแบบชนิด ส่วนเสียงไม่กักลมสามารถแบ่งได้เป็น เสียงนาสิก (Nasals) เสียงเสียดแทรก (Fricatives) เสียงรัว (Trill) เสียงข้างลิ้น (Lateral) และเสียงเปิด (Approximants)

2.1.2. **เสียงตัวสะกด**

เสียงตัวสะกดในภาษาไทยประกอบด้วย 8 หน่วยเสียง มี 3 หน่วยเสียง เป็นเสียงกักลม ได้แก่ เสียง ป ท และ ก ส่วนอีก 5 หน่วยเสียงเป็นเสียงไม่กักลม ได้แก่ เสียงนาสิก 3 หน่วยเสียง ม น และ ง เสียงเปิด 2 หน่วยเสียง ย และ ว

2.1.3. **เสียงสระ**

เสียงสระในภาษาไทยประกอบด้วย เสียงสระเดี่ยว 18 หน่วยเสียง เสียงสระประสม 6 หน่วยเสียง

2.1.3.1. **สระเดี่ยว** (Monophthongs) เป็นสระเสียงแท้ มีทั้งสิ้น 18 หน่วยเสียง เป็นสระเสียงสั้น 9 หน่วยเสียง และสระเสียงยาว 9 หน่วยเสียง

2.1.3.2. **สระประสม** (Diphthongs) เป็นสระที่เกิดจาก การออกเสียงประสมกันของสระแท้ มีทั้งสิ้น 6 หน่วยเสียง เป็นสระเสียงสั้น 3 หน่วยเสียง และสระเสียงยาว 3 หน่วยเสียง

2.1.4. **เสียงวรรณยุกต์**

เสียงวรรณยุกต์ คือเสียงที่เกิดจากการเปลี่ยนแปลงระดับเสียงของ พยางค์ ภาษาไทยเป็นภาษาวรรณยุกต์ (Tonal Language) เมื่อเปลี่ยนเสียงวรรณยุกต์แล้วทำให้ ความหมายของพยางค์หรือกลุ่มคำเปลี่ยนไป ถึงแม้พยางค์หรือกลุ่มคำจะมีพยัญชนะ และ สระ เมื่อนอกกัน ซึ่งจะแตกต่างไปจากภาษา เช่น ภาษาอังกฤษ ที่ถึงแม้จะพูดเปลี่ยนเสียงวรรณยุกต์ไป แต่ความหมายของพยางค์หรือกลุ่มคำยังคงไม่เปลี่ยนแปลง เสียงวรรณยุกต์ในภาษาไทยมี 5 หน่วยเสียง แบ่งได้เป็น 2 ประเภทตามลักษณะการเปลี่ยนแปลงของระดับเสียง

2.1.4.1. เสียงวรรณยุกต์ที่มีระดับความถี่ค่อนข้าง

คงที่ตลอดพยางค์ (Static Tone) แบ่งเป็น เสียงวรรณยุกต์สามัญ (Mid Tone) เสียงวรรณยุกต์เอก (Low Tone) และเสียงวรรณยุกต์ตัวสูง (High Tone)

2.1.4.2. เสียงวรรณยุกต์เปลี่ยนระดับ (Dynamic Tone)

แบ่งเป็น เสียงวรรณยุกต์ลง (Falling Tone) และเสียงวรรณยุกต์ขึ้นๆ (Rising Tone)

2.2. พยัญชนะกักตันพยางค์ (Stop Consonant)

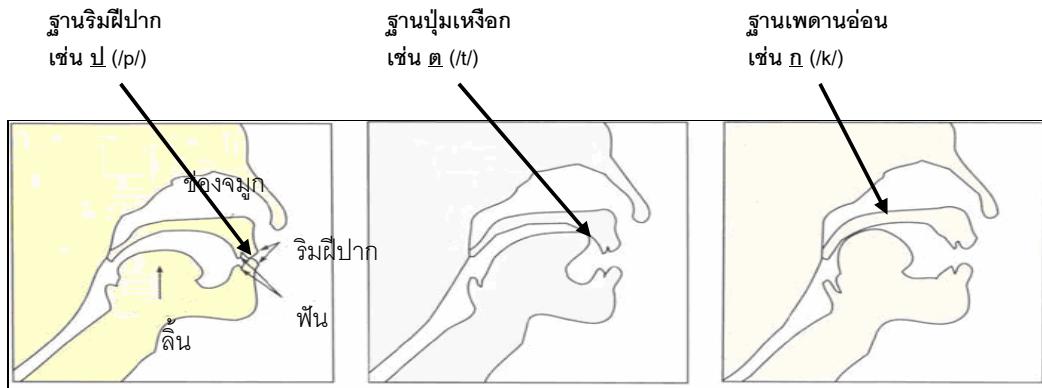
พยัญชนะกักตันพยางค์ เกิดจากการกักลมไว้ ณ จุดใดจุดหนึ่งในช่องปากและช่องเดียวกันเพดานออกก็ยกตัวขึ้น ทำให้มีการปิดกั้นลมทางช่องจมูกด้วย เมื่อวัยรุ่นในการออกเสียงเคลื่อนที่ออกจากกัน ลมก็จะพุ่งออก และเกิดเป็นเสียงพยัญชนะกักขึ้นมา เพื่อให้เข้าใจถึงวิธีการออกเสียงพยัญชนะเสียงกัก ในหัวข้อนี้จะนำเสนอบล็อกส่วนศาสตร์ของพยัญชนะกักตันพยางค์ และประเภทของเสียงพยัญชนะกักภาษาไทยต่อไปนี้

2.2.1. ส่วนศาสตร์ของพยัญชนะกักตันพยางค์

ส่วนศาสตร์ของพยัญชนะกักตันพยางค์ คือการศึกษาเกี่ยวกับลักษณะรวมชาติของเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์ รวมถึงการศึกษาในด้านการทำงานของอวัยวะต่างๆ ในการออกเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์ โดยปกติแล้วการออกเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์จะมีส่วนลักษณะที่สำคัญดังต่อไปนี้

2.2.1.1. ฐานกรน์ที่ทำให้เกิดพยัญชนะกักตันพยางค์

(Place of Articulation) คือจุดที่ลมถูกกักหรือบีบก่อนที่จะถูกปล่อยให้ผ่านออกมายังปากหรือช่องจมูก และช่องดังกล่าวนี้เกิดจากการที่กรน์ หรืออวัยวะที่เคลื่อนที่ได้เคลื่อนที่ไปสัมผัสน์กับฐานหรืออวัยวะที่ใช้ในการออกเสียงไม่เคลื่อนที่ ดังรูปที่ 2.1 แสดงฐานกรน์ของเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์



รูปที่ 2.1 ภาพฐานที่เกิดขึ้นเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์

[ดัดแปลงจาก http://www.ling.upenn.edu/courses/Summer_2004/ling001/lecture2.html]

ซึ่งจำแนกประเภทของฐานได้ดังต่อไปนี้

- **ฐานริมฝีปาก (Labial)**
ฐาน : ริมฝีปากบน
กรณี : ริมฝีปากล่าง
เช่นเสียง พ (/b/) พ (/p/) และ พ (/pʰ/)
- **ฐานปุ่มเหงือก (Alveolar)**
ฐาน : ปุ่มเหงือก
กรณี : ปลายสุดลิ้น หรือ ลิ้นส่วนปลาย
เช่นเสียง ต (/d/) ต (/t/) และ ต (/tʰ/)
- **ฐานเพดานอ่อน (Velar)**
ฐาน : เพดานอ่อน
กรณี : ลิ้นส่วนหลัง
เช่นเสียง ก (/k/) และ ก (/kʰ/)

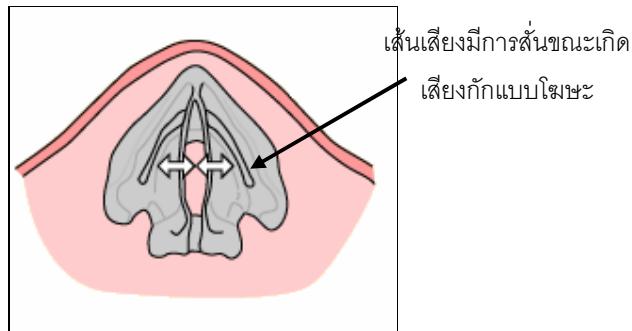
2.2.1.2. ลักษณะการออกเสียงพยัญชนะกักตัน

พยางค์ แบ่งเป็น 3 ประเภท คือ

2.2.1.2.1. พยัญชนะกักตันพยางค์

แบบโขม (Voiced Stop Consonant Sound) คือพยัญชนะกักตันพยางค์ที่ ณ เวลา กักลมไว้

เกิดการสั่นของเส้นเสียง (Vocal Fold) ทำให้มีพลังงานในช่วงความถี่ต่ำเกิดขึ้น ดังรูปที่ 2.2
พยัญชนะตันเสียงกักแบบโโซะ ได้แก่ บَا ดَا เป็นต้น



รูปที่ 2.2 ภาพการสั่นของเส้นเสียงขณะออกเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์แบบโโซะ

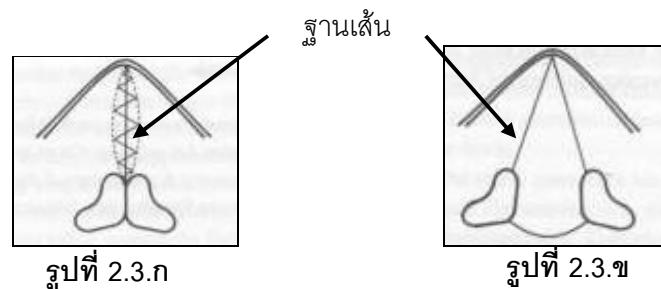
[ดัดแปลงจาก <http://hyperphysics.phy-astr.gsu.edu/hbase/music/voice.html>]

2.2.1.2.2. พยัญชนะกักตันพยางค์

แบบโโซะแบบชนิด (Voiceless Aspirated Stop Consonant Sound) คือพยัญชนะตันเสียง กักที่ออกเสียงแล้วมีกลุ่มลมออกมาก ดังรูปที่ 2.3.ก พยัญชนะกักตันพยางค์แบบโโซะแบบชนิด ได้แก่ พบ ฑา คَا เป็นต้น

2.2.1.2.3. พยัญชนะกักตันพยางค์

แบบโโซะแบบสิถิล (Voiceless Unaspirated Stop Consonant Sound) คือพยัญชนะตันเสียง กักที่ออกเสียงแล้วไม่มีกลุ่มลมออกมาก ดังรูปที่ 2.3.ข พยัญชนะกักตันพยางค์แบบโโซะแบบสิถิล ได้แก่ ປາ ຕາ ກາ เป็นต้น



รูปที่ 2.3 ภาพการเปรียบเทียบการสั่นของจ้วานเส้นเสียง (Glottis) เมื่อปล่อยลมออกมากของพยัญชนะกักตันพยางค์โโซะแบบชนิด (2.3.ก) และ พยัญชนะกักตันพยางค์โโซะแบบสิถิล (2.3.ข)

2.2.2. ประเภทของเสียงพยัญชนะกักษากภาษาไทยต้นพยางค์

ภาษาไทยมีเสียงพยัญชนะกักษักต้นพยางค์ 8 หน่วยเสียง ดังตารางที่ 2.1
แสดงพยัญชนะกักษักต้นพยางค์ภาษาไทย

ตารางที่ 2.1 เสียงพยัญชนะกักษักต้นพยางค์ในภาษาไทย

ฐานกรน์ของเสียง (Place Of Articulation)	ลักษณะการออกเสียง (Voicing Characteristic)		
	เสียงโซน้ำเสียง (Voiced)	เสียงโซน้ำเสียงแบบสิ้น (Voiceless Unaspirated)	เสียงโซน้ำเสียงแบบอันนิต (Voiceless Aspirated)
ฐานริมฝีปาก (Labial)	บ (/b/)	ป (/p/)	พ (/pʰ/)
ฐานปุ่มเหงือก (Alveolar)	ด (/d/)	ต (/t/)	ท (/tʰ/)
ฐานเพดานอ่อน (Velar)		ก (/k/)	ຂ (/kʰ/)

จากตารางที่ 2.1 มีการแบ่งพยัญชนะกักษากภาษาไทยต้นพยางค์ตาม ฐานกรน์ของเสียง และลักษณะการออกเสียง ได้ดังนี้

2.2.2.1. ฐานริมฝีปาก (Labial) สามารถแบ่งตามลักษณะการออกเสียงได้เป็น 3 หน่วยเสียง ได้แก่ บ (/b/) ป (/p/) และ พ (/pʰ/)

2.2.2.2. ฐานปุ่มเหงือก (Alveolar) สามารถแบ่งตามลักษณะการออกเสียงได้เป็น 3 หน่วยเสียง ได้แก่ ด (/d/) ต (/t/) และ ท (/tʰ/)

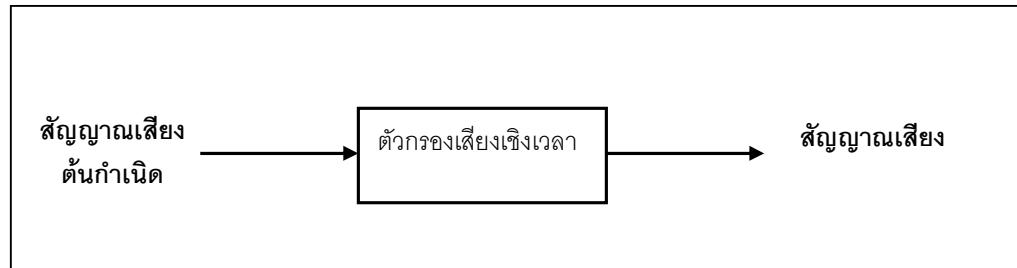
2.2.2.3. ฐานเพดานอ่อน (Velar) สามารถแบ่งตามลักษณะการออกเสียงได้เป็น 2 หน่วยเสียง ได้แก่ ก (/k/) และ ຂ (/kʰ/)

2.3. สวนส์ทศาสตร์ (Acoustic-Phonetic Feature)

2.3.1. กระบวนการสร้างเสียงพูดของมนุษย์ (Human Speech Production)

เป็นที่ยอมรับกันว่าแบบจำลองของกระบวนการสร้างเสียงพูดของมนุษย์นั้นเป็นแบบจำลองของแหล่งกำเนิดเสียงตัวกรอง (Source-filter model) อันเกิดมาจากการสัญญาณเสียงของมนุษย์นั้นໄไปได้ถูกปล่อยออกมาได้โดยตรง ก่อนที่สัญญาณจะปล่อยมาภายนอกนั้น สัญญาณจะต้องผ่านมาทางช่องปาก ที่เปรียบได้เสมือนเป็นช่องกรองสัญญาณ

เพื่อให้ได้สัญญาณตามความถี่สั่นพ้องที่ต้องการ แล้วเนื่องจากขณะที่มนุษย์ออกเสียงพูดนั้น อวัยวะตั้งแต่ปากจนถึงคอมมิเกิร์เคลื่อนที่เปลี่ยนแปลงตามเวลาตลอดเวลา ฉะนั้นการกรอง สัญญาณเสียงของมนุษย์จึงเป็นแบบการกรองเชิงเวลา ดังรูปที่ 2.4 แสดงภาพแบบจำลองของ แหล่งกำเนิดเสียงตัวกรองของกระบวนการสร้างเสียงพูดของมนุษย์



รูปที่ 2.4 ภาพแบบจำลองของแหล่งกำเนิดเสียงตัวกรองของกระบวนการสร้างเสียงพูดของมนุษย์

ต้นกำเนิดของสัญญาณเสียงมนุษย์มีสองแบบ แบบแรกเป็นต้นกำเนิดแบบ สัญญาณกึ่งคง (Quasi-periodic Signal) เกิดจากการสั่นของเส้นเสียงในขณะที่สัญญาณวิ่งผ่าน กับแบบหลังเป็นต้นกำเนิดแบบสัญญาณรบกวน เกิดขึ้นเมื่อสัญญาณเสียงวิ่งผ่านช่องกรองขนาดเล็กอย่างรวดเร็ว เสียงที่ได้จากช่องทางเสียงจะมีลักษณะเป็นสัญญาณรบกวน เช่นเดียวกับ ต้นกำเนิด แต่ขนาดของสเปกตรัมที่ความถี่สั่นพ้องจะถูกขยายขึ้นมาก รูปร่างของสเปกตรัมนี้ สามารถนำมาวิเคราะห์เพื่อประมาณเหตุการณ์ของช่องเสียงผู้พูดได้

2.3.2. ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะ (Acoustic Feature)

ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะโดยทั่วไปเกิดจากการวิเคราะห์คุณสมบัติ ความก้องของเสียงตามลักษณะของแหล่งกำเนิดเสียง (Source Characteristics) ลักษณะการออกเสียง (Manner of Articulation) และตำแหน่งของฐานกรรณในการออกเสียง (Place of Articulation)

2.3.2.1. คุณสมบัติความก้องของเสียง เสียงพูดของมนุษย์เมื่ออากาศถูกดันออกมายากปอดด้วยแรงดันที่มากจะทำให้เส้นเสียงสั่น ทำให้สัญญาณที่เกิดจากแหล่งกำเนิดเสียงมีลักษณะเป็นควบ ส่วนสัญญาณเสียงที่ไม่ได้เกิดจากการสั่นของเส้นเสียงจะมีลักษณะไม่เป็นควบ

2.3.2.2. ลักษณะการออกเสียง สามารถพิจารณาจาก

ลักษณะของช่องทางเดินเสียงว่ามีการเปิด ปิดอย่างไร มีการกักเสียงไว้มากน้อยแค่ไหน และการออกเสียงนั้นออก声าศไหหลผ่านบริเวณช่องปากหรือผ่านไปในช่องโพรงจมูกบ้างหรือไม่ เสียงที่ผ่านช่องปากไปโดยไม่ได้ถูกกักเอาไว้เพียงพอต่อการสร้างเสียงรบกวนหรือกักการไหลของอากาศจะเรียกว่าเสียงที่มีเสียงสัน (Sonorant) ซึ่งประกอบไปด้วยเสียงสระ (Vowels) เสียงกึ่งสระ (Semi-vowels) และเสียงนาสิก (Nasals) ส่วนเสียงที่ไม่มีคุณสมบัติความเป็นเสียงสัน ได้แก่ เสียงพยัญชนะกัก (Stop Consonants) และเสียงเสียดแทรก (Fricatives)

2.3.2.3. ตำแหน่งของฐานในการออกเสียง ในกรณี

ของเสียงพยัญชนะเสียงกักและเสียงพยัญชนะเสียดแทรกจะพิจารณาจากตำแหน่งฐานที่ใช้เข่นฟัน ลิ้น หรือริมฝีปากในการกันไม่ให้อากาศไหลผ่านช่องปากออกไปได้โดยตรง ในกรณีของเสียงสระจะพิจารณาจากตำแหน่งของลิ้นในขณะที่อากาศเดินทางผ่านช่องปากออกไป

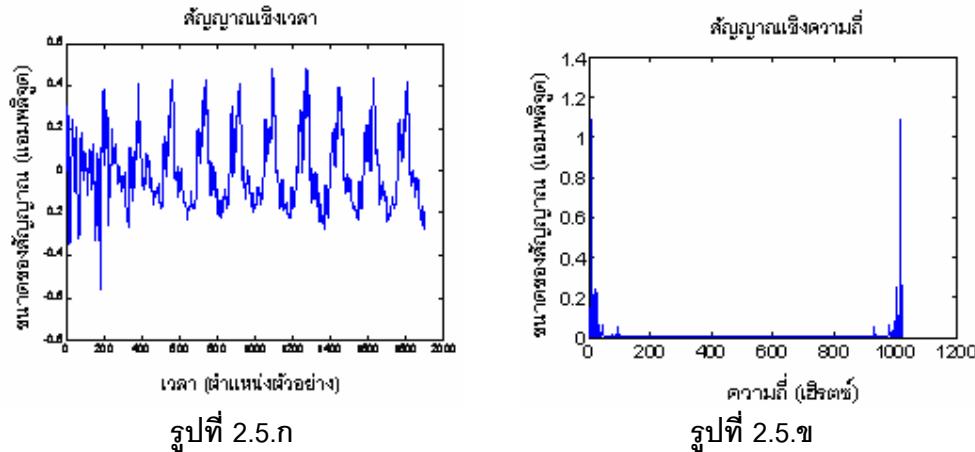
2.4. การแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว (Fast Fourier Transform)

เสียงเมื่อเดินทางผ่านอากาศมาที่อวัยวะรับการได้ยินของมนุษย์ คือ หู ซึ่งเป็นระบบเปิด ที่มีความไวต่อความดันอากาศมาก มนุษย์จะรู้สึกได้ยินก็ต่อเมื่อ มีการนำสัญญาณนั้นผ่านกระบวนการได้ยินในชั้นต่างๆ สามารถอธิบายเสียงที่ได้ยินในเชิงสมการคณิตศาสตร์ได้สองลักษณะหลัก คือ พังก์ชันทางเวลา (Time Domain) และพังก์ชันทางความถี่ (Frequency Domain)

พังก์ชันทางเวลา สามารถอธิบายในลักษณะความดังของเสียง ในช่วงเวลาที่เปลี่ยนแปลงไปเท่านั้น แต่ไม่สามารถบอกได้ในเชิงความถี่ว่ามีความถี่ต่ำหรือสูง ในขณะที่พังก์ชันทางความถี่สามารถอธิบายลักษณะของเสียงว่ามีลักษณะสูงหรือต่ำได้ ซึ่งเป็นข้อมูลที่สำคัญในการเข้าถึงธรรมชาติเสียงนั้น

โดยธรรมชาติ หูของมนุษย์จะทำการแปลงสัญญาณเสียงให้อยู่ในรูปของแบบความถี่เสียง นั่นคือ อัมplitude (Amplitude) และความถี่ โดยการแปลงแบบนี้สามารถทำได้โดยอาศัยหลักการทางคณิตศาสตร์ที่เรียกว่าการแปลงแบบฟูเรียร์ (Fourier Transform) ก็คือการแปลงสัญญาณในโดเมนเวลาให้อยู่ในโดเมนของความถี่นั้นเอง และสัญญาณเสียงที่บันทึกไว้ไปนั้นจะอยู่ในรูปของโดเมนเวลา (Time Domain) โดยตัวอย่างของการแปลงฟูเรียร์เป็นไปตาม

รูปที่ 2.5 แสดงภาพเปรียบเทียบระหว่างสัญญาณเสียงในโดเมนเวลา และสัญญาณเสียงในโดเมนความถี่



รูปที่ 2.5 ภาพเปรียบเทียบระหว่างสัญญาณเสียงในโดเมนเวลา (2.5.ก) และสัญญาณเสียงในโดเมนความถี่ (2.5.ข)

การแปลงแบบฟูเรียร์นั้นประกอบด้วย

- การแปลงฟูเรียร์แบบต่อเนื่อง (Fourier Transform) ใช้วิธีการคำนวณโดยการอินทิเกรต
- การแปลงฟูเรียร์แบบบิยุต (Discrete Fourier Transform) ใช้วิธีการหาผลบวกแทนการอินทิเกรต

การแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว (Fast Fourier Transform หรือ FFT) นั้นเป็นขั้นตอนวิธีหนึ่งของการแปลงฟูเรียร์แบบบิยุตที่ใช้เวลาน้อย ซึ่งถูกคิดค้นขึ้นโดย James W. Cooley และ John W. Tukey [4] เมื่อปี ค.ศ. 1965 การแปลงฟูเรียร์อย่างเร็วนั้นมีขั้นตอนการแปลงเริ่มจากนิยามการแปลงฟูเรียร์แบบบิยุตซึ่งกำหนดให้

$$x[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n] W_N^{kn} \quad (2.1)$$

เมื่อ $k = 0, 1, \dots, N-1$

โดย $W_n = e^{-j(2\pi/N)n}$ และ N คือขนาดจำนวนข้อมูลสัญญาณที่ถูกสูม

แยกพจน์ทางขวาเมื่อของพังก์ชัน (2.1) ออกเป็น 2 ส่วน

$$x[k] = \sum_{n=0}^{\lfloor N/2 \rfloor - 1} x[n]W_N^{kn} + \sum_{n=\lceil N/2 \rceil}^{N-1} x[n]W_N^{kn} \quad (2.2)$$

เมื่อ $k = 0, 1, \dots, N-1$

เปลี่ยนตัวแปร n ของพจน์ที่สองของพังก์ชัน (2.2) ใหม่จะได้ว่า

$$x[k] = \sum_{n=0}^{\lfloor N/2 \rfloor - 1} x[n]W_N^{kn} + \sum_{n=0}^{\lfloor N/2 \rfloor - 1} x[n + \frac{N}{2}]W_N^{k(n+N/2)} \quad (2.3)$$

เมื่อ $k = 0, 1, \dots, N-1$

จัดรูปพังก์ชัน (2.3) ใหม่ได้เป็น

$$x[k] = \sum_{n=0}^{\lfloor N/2 \rfloor - 1} x[n]W_N^{kn} + \sum_{n=0}^{\lfloor N/2 \rfloor - 1} x[n + \frac{N}{2}]W_N^{kn}W_N^{kN/2} \quad (2.4)$$

$$\text{เนื่องจากพจน์ } W_n^{kN/2} = e^{-j(2\pi k/N)N/2} = e^{-j\pi k} = (-1)^k$$

ดังนั้นจะได้ว่า

$$x[k] = \sum_{n=0}^{\lfloor N/2 \rfloor - 1} \left\{ x[n] + (-1)^k x\left[n + \frac{N}{2}\right] \right\} W_N^{kn} \quad (2.5)$$

เมื่อ $k = 0, 1, \dots, N-1$

จากนั้นทำการแบ่งแยกพังก์ชันออกเป็น 2 ส่วนคือ พังก์ชันที่เป็นจำนวนคู่ และพังก์ชันที่เป็นจำนวนคี่ ได้พังก์ชันใหม่เป็น

$$x[2k] = \sum_{n=0}^{\lfloor N/2 \rfloor - 1} \left\{ x[n] + x\left[n + \frac{N}{2}\right] \right\} W_N^{2kn} \quad (2.6)$$

เมื่อ $k = 0, 1, \dots, \frac{N}{2} - 1$ และ

$$x[2k+1] = \sum_{n=0}^{\left(\frac{N}{2}\right)-1} \left\{ x[n] - x\left[n + \frac{N}{2}\right] \right\} W_N^{\left(2k+1\right)n} \quad (2.7)$$

เมื่อ $k = 0, 1, \dots, \frac{N}{2} - 1$

$$\text{เนื่องจาก } W_N^2 = W_{N/2} \text{ เพราะ } W_N^2 = e^{-2j(2\pi/N)}$$

$$= e^{-j2\pi/\left(N/2\right)} = W_{N/2}$$

ดังนั้นเมื่อแทนค่า $W_N^2 = W_{N/2}$ ในฟังก์ชัน (2.6) และ (2.7) จะจัดรูปใหม่ได้เป็น

$$x[2k] = \sum_{n=0}^{\left(\frac{N}{2}\right)-1} \left\{ x[n] + x\left[n + \frac{N}{2}\right] \right\} W_{N/2}^{kn} \quad (2.8)$$

เมื่อ $k = 0, 1, \dots, \frac{N}{2} - 1$ และ

$$x[2k+1] = \sum_{n=0}^{\left(\frac{N}{2}\right)-1} \left\{ x[n] - x\left[n + \frac{N}{2}\right] \right\} W_N^n W_{N/2}^{kn} \quad (2.9)$$

เมื่อ $k = 0, 1, \dots, \frac{N}{2} - 1$

จะเห็นได้ว่า การแปลงข้อมูล N จำนวนสามารถทำได้โดยคำนวนเพียง $N/2$ จำนวน ของพจน์ที่เป็นจำนวนคู่ และจำนวนคี่ จากนั้นนำผลของทั้งสองพจน์มารวมเข้าด้วยกัน ทำให้ได้ค่าข้อมูลการแปลง N จำนวน

หาก N เป็นเลขยกกำลังของ 2 ก็ทำข้าไปเรื่อยๆ จนได้ถึงค่าฐาน ทำการรวมไปเรื่อยๆ แบบ Recursive สุดท้ายจะได้ผลลัพธ์ของการแปลง จากหลักการตั้งกล่าวพบว่ามีวิธีการ

คล้ายกับขั้นตอนของวิธีแบ่งต่อสู้และเข้าชิง (Divide and Conquer) ซึ่งจะใช้เวลาในการคำนวณเพียง $O(N \log N)$ มีค่าน้อยกว่าขั้นตอนวิธีแบบรวมด้วยที่ใช้เวลาถึง $O(N^2)$

เนื่องจากวิทยานิพนธ์นี้ต้องการจำแนกประเภทเสียงระหว่าง เสียงโโซนิค เสียงอิโมไซด์แบบลิลิล และแบบชนิดของพยัญชนะกัตตันพยางค์ภาษาไทย จากผลการทดลองของวิทยานิพนธ์นี้พบว่า ณ ช่วงกักล้ม (Closure Duration) ของเสียงโโซนิค มีพลังงานที่ความถี่ต่ำในขณะที่เสียงอิโมไซด์ ไม่มี หรือมีพลังงานน้อยมากในช่วงกักล้มดังกล่าว ทำให้เลือกใช้วิธีการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็วมาเป็นวิธีการหนึ่งในการหาลักษณะสำคัญ เพื่อช่วยจำแนกเสียงโโซนิคของพยัญชนะกัตตันพยางค์

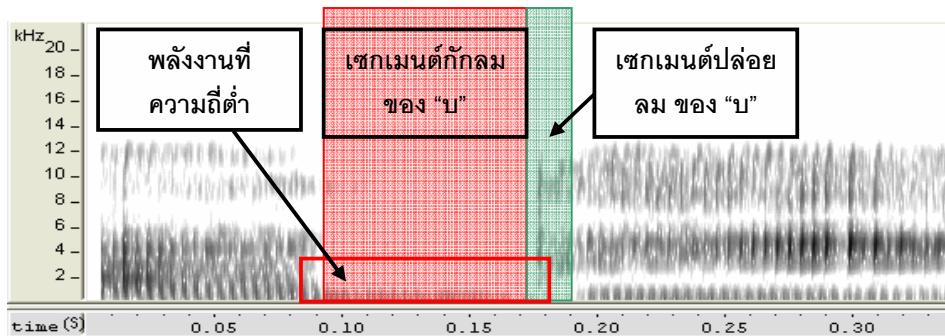
2.5. สเปกตรแกรมของสัญญาณเสียงพูด [5]

สัญญาณเสียงมีลักษณะอุป่างเป็นคลื่นที่สั่นแก่ไปมา ดังนั้นการอ่านหน่วยเสียงในรูปแบบของคลื่นในโดเมนเวลาจึงเป็นเรื่องที่ทำได้ยาก ทำให้เกิดการวิเคราะห์หน่วยเสียงในโดเมนความถี่แทน หลังจากวิเคราะห์ในโดเมนความถี่จะได้สเปกตรแกรมซึ่งสามารถนำไปสกัดหาค่าส่วนลักษณะของพยัญชนะกัตตันพยางค์ได้

ช่วงความถี่ที่มนุษย์สามารถได้ยินจะอยู่ระหว่าง 20 – 20,000 เฮิรตซ์ (20 กิโลเฮิรตซ์) มนุษย์ไม่สามารถได้ยินความสั่นสะเทือนซึ่งเกิดขึ้นที่ความถี่ต่ำกว่า 20 ครั้งต่อวินาที และไม่สามารถรับรู้ความถี่ที่สูงกว่า 20 กิโลเฮิรตซ์ เสียงคำพูดจะประกอบด้วยพลังงานที่ระดับความถี่ต่างๆ ในช่วงที่มนุษย์สามารถได้ยินได้ โดยที่เสียงทั้งหมดจะอยู่ที่ระดับต่ำกว่า 8,000 เฮิรตซ์

การนำเทคนิคทางคณิตศาสตร์ที่เรียกว่าการวิเคราะห์ฟูเรียร์มาใช้กับรูปแบบคลื่นคำพูดที่มีความถี่ได้ที่เกิดขึ้นในเวลาต่างกันในสัญญาณเสียงพูด ผลจากการทำการวิเคราะห์ฟูเรียร์จะได้ สเปกตรัม (Spectrum) หลังจากคำนวณสเปกตรัมสำหรับช่วงเวลาสั้นๆ (5-20 มิลลิวินาที) ของคำพูดต่อไปเรื่อยๆ จนสิ้นสุดรูปแบบของคลื่นโดยทั่วไป สเปกตรัมที่อยู่ติดกันจะเปลี่ยนแปลงอย่างช้าๆ และราบรื่น ซึ่งให้เห็นถึง การเคลื่อนไหวอย่างช้าๆ ของเสียงเทียบกับช่วงเวลาที่วิเคราะห์

การวิเคราะห์ดังกล่าวเรียกว่า การวิเคราะห์ฟูเรียร์ในช่วงเวลาสั้น (Short-time Fourier analysis) ซึ่งคุณของสเปกตรัมที่ได้มาจากการช่วงเวลาต่างๆ นั้น สามารถนำไปแสดงผลได้ในรูปแบบของสเปกตรแกรม ดังตัวอย่างตามรูปที่ 2.6 สเปกตรแกรมของสัญญาณเสียงพูด อะบิ/abi/



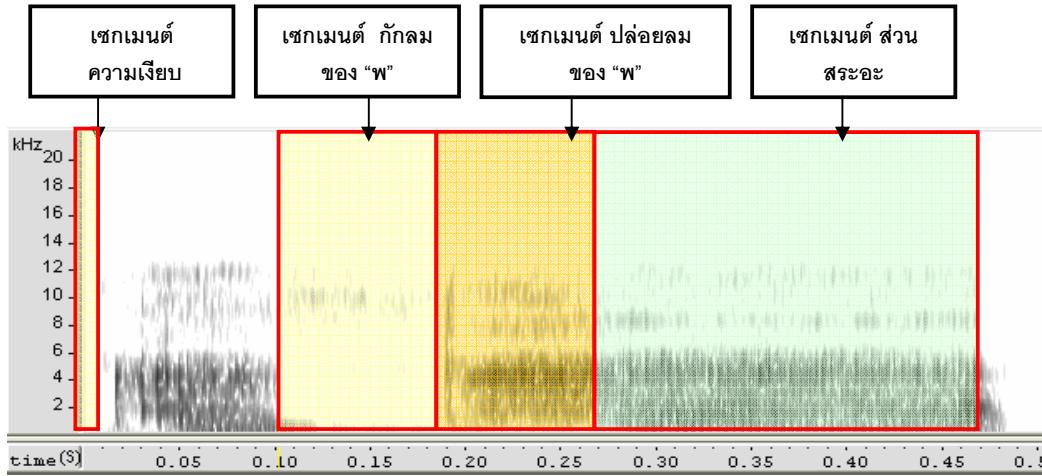
รูปที่ 2.6 สเปกตรограмของสัญญาณเสียงพูด อະบิ /abi/

สเปกตรограмค่านวนจากรูปแบบคลื่นของคำพูด แสดงความถี่โดยที่ระดับฐานจะเท่ากับ 0 เอิร์ทซ์ ช่วงความถี่ที่แสดงจะเพิ่มขึ้นทีละ 2,000 เอิร์ทซ์ แก่นอนแสดงถึงเวลา การเลื่อนไปทางขวาตามแก่นอน แสดงถึงสเปกตรัมตามเวลาที่เพิ่มขึ้น สเปกตรограмจะถูกค่านวนค่าพลังงานของเสียงและเก็บไว้ในคาเรย์ขนาดสองมิติ สำหรับ สเปกตรограм S ไดๆ ความแรงของสัญญาณความถี่ f ที่เวลา t ในสัญญาณเสียงพูดจะแสดงโดยความเข้มหรือสีในกราฟที่จุด $S(t, f)$

การอ่านสเปกตรограмจะใช้พื้นฐานความรู้ทางด้านการออกสัญญาณเสียงพูด เพื่อแบ่งแยกลำดับของสัญญาณเสียงที่ส่งเข้ามา โดยวิเคราะห์จากสเปกตรограмของสัญญาณเสียงพูด โดยขั้นตอนการเปลี่ยนความหมายของสเปกตรกรรมมีดังนี้

2.5.1. พิจารณาขอบเขต (Boundary) ของสัญญาณเสียงตามที่เห็นในสเปกตรกรรม ตามตำแหน่งทางเวลาที่เกิดความไม่ต่อเนื่องนั้นๆ

2.5.2. พิจารณาหา เชกเมนต์ (Segment) ย่อของสัญญาณเสียงที่ได้จากขอบเขต โดยทั่วไป 1 เชกเมนต์จะอยู่ระหว่างขอบเขต 2 ขอบเขตที่อยู่ติดกัน ยกเว้นเชกเมนต์ที่เกิดจากเสียงพยัญชนะกัก และเสียงกี๊เสียดแทรก (Affricate) ที่ 1 เชกเมนต์นั้น มักจะมีขอบเขตอีก 1 ขอบเขตอยู่ในระหว่างเชกเมนต์ ขอบเขตนี้สอดคล้องกับความไม่ต่อเนื่องจากการปล่อยซองปิด ในกระบวนการกำเนิดเสียงทั้งสองประเภท ดังตัวอย่างตามรูปที่ 2.7 สเปกตรกรรมแสดงตำแหน่งขอบเขต และส่วนของเชกเมนต์ของสัญญาณเสียงพยัญชนะเสียงกัก อະพะ /apha/

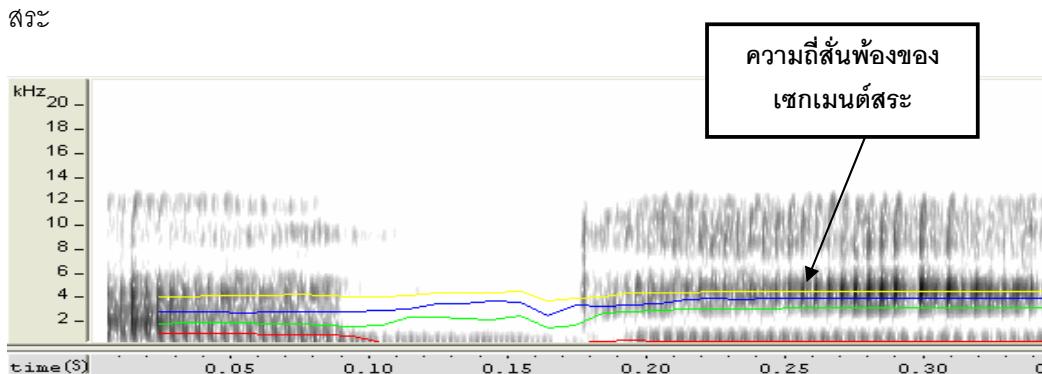


รูปที่ 2.7 สเปกตรограмแสดงตำแหน่งเชกเม้นต์ของสัญญาณพยัญชนะเสียงกักษะ /apha/

2.5.3. พิจารณาประเภทเชกเม้นต์ จากเชกเม้นต์ที่ได้ โดยวิธีการกำหนดประเภทของเชกเม้นต์ มีดังนี้

2.5.3.1. เชกเม้นต์ความเงียบ ไม่ได้เป็นสัญญาณเสียงโดยตรง แต่เป็นส่วนหนึ่งของทุกๆสัญญาณเสียงพูด ไม่มีพลังงานปراภภูให้เห็นใน สเปกตรกรรม ตลอดช่วงความถี่ทั้งหมดดังรูปที่ 2.7

2.5.3.2. เชกเม้นต์สระ จะมีพลังงานสูง มีการไหลของกราฟแสลงที่ทำให้เกิดสัญญาณเสียงมากที่สุด อีกทั้งจะเห็นโครงสร้างของกลุ่มความถี่สันพ้อง (Formant) ได้ชัดเจน และเป็นสัญญาณที่มีลักษณะเป็นคาด (Periodic) สามารถสังเกตได้จากรูป่างของคลื่นเสียงทางเวลา ดังรูปที่ 2.8 แสดงสเปกตรกรรมแสดงความถี่สันพ้องของเชกเม้นต์สระ



รูปที่ 2.8 สเปกตรกรรมแสดงความถี่สันพ้องของเชกเม้นต์สระ

2.5.3.3. เช็คเมนต์พยัญชนะเสียงกัก ดังรูปที่ 2.6 จะประกอบไปด้วยเช็คเมนต์อยู่ 2 เช็คเมนต์ คือ

2.5.3.3.1. เช็คเมนต์กากลน ซึ่งจะเป็น

บริเวณที่มีพลังงานหายไป เนื่องจากการสร้างช่องปิด แต่อาจมีพลังงานที่ความถี่ต่ำอันเกิดจากการสั่นของเส้นเสียงในขณะที่เกิดช่องปิดในกรณีของเสียงพยัญชนะกักแบบโโนะะ โดยพลังงานที่ส่งออกมาในอากาศนี้ ผ่านออกมายจาก การแพร่กระจายจากกระฟุ้งแก้ม มิได้เกิดจากช่องปาก

2.5.3.3.2. เช็คเมนต์ปล่อยลม ในขณะ

ที่ช่องปิดถูกปล่อยออกอย่างรวดเร็ว อาจเกิดเสียงรบกวนสั้นๆ ทำให้เกิดพลังงานที่มีรูปร่างยาว ออกไปทางแนวตั้งในสเปกตรограм หรือก็คือแบบพลังงานในช่วงเช็คเมนต์ปล่อยลม

2.5.3.4. เช็คเมนต์พยัญชนะเสียงเสียดแทรก

ลักษณะของสัญญาณจะเป็นเสียงรบกวนที่เกิดจากกระแสลมถูกขับผ่านช่องแคบ พลังงานของเสียงรบกวนนี้จะหนาแน่นที่ช่วงความถี่เด็นน ขึ้นอยู่กับตำแหน่งของช่องแคบที่ใช้ในการสร้างเสียงเสียดแทรกนั้นๆ

2.5.3.5. เช็คเมนต์พยัญชนะเสียงกึ่งเสียดแทรก จะมีลักษณะในสเปกตรограмเข่นเดียวกับ ลักษณะที่เกิดจากการสร้างช่องปิด เพื่อเตรียมเปล่งเสียงพยัญชนะเสียงกัก แล้วตามด้วยเสียงเสียดแทรก หลังจากที่ช่องปิดถูกปล่อยออก

2.5.3.6. เช็คเมนต์พยัญชนะเสียงนาสิก พลังงานในช่วงความถี่กลางถึงสูงจะลดต่ำลงจากรดับพลังงานของสรระที่อยู่ใกล้เคียงเล็กน้อย เนื่องจาก การสูญเสียพลังงานในโพรงจมูก

2.5.3.7. เช็คเมนต์เสียงกึ่งสระ มีการเปลี่ยนแปลงของลักษณะโครงสร้างของความถี่สั่นพ้องที่รวดเร็วและมากกว่าการเปลี่ยนแปลงที่เกิดในสระเนื่องจากการสร้างช่องแคบที่แคบกว่าแต่มักจะไม่มีความต่อเนื่องของความถี่สั่นพ้องต่างๆ

2.5.4. หลังจากแบ่งเสียงเป็นเช็คเมนต์ ต่างๆ พร้อมทั้งกำหนดประเภทของเช็คเมนต์ของเสียงเรียบร้อย จะต้องมีคาดคะเนตำแหน่งของลิ้น หรือช่องแคบช่องปิดต่างๆ ให้สอดคล้องกับประเภทของเสียงนั้นๆ ถ้าเป็นเสียงของพยัญชนะเสียงกัก พยัญชนะเสียงเสียดแทรก หรือเสียงกึ่งเสียดแทรก จะต้องพิจารณาการสั่นของเส้นเสียงควบคู่ไปด้วย

2.5.5. ขั้นตอนสุดท้ายในการอ่านสเปกต์rogramของเสียงพูด คือ การรวมเสียงต่างๆที่ได้พิจารณาจากขั้นตอนข้างต้นมารวมให้เป็นคำ การรวมเสียงเป็นคำนั้นจะต้องใช้ความหมายของประ惰ยคเข้ามาช่วยในการพิจารณา การใช้ความหมาย (Semantic) เข้ามาช่วยจะทำให้ตัดสินใจเกี่ยวกับเสียงบางเสียงที่ยังไม่แน่ใจจากการพิจารณาจากสัญญาณได้ดีขึ้น

2.6. การแปลงข้อมูลให้เป็นบรรทัดฐาน (Data Normalization)

เนื่องจากสัญญาณเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์ที่ใช้ทำการทดลองมีความหลากหลายของค่าพลังงาน ทั้งนี้อาจเนื่องมาจากปัจจัยภายนอกที่เป็นสภาพแวดล้อมขณะบันทึกเสียง หรือปัจจัยภายในของผู้พูดเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์ เช่น ผู้พูดเปล่งเสียงค่อนข้าง ดัง อายุ ของผู้พูด และเพศของผู้พูด เพื่อลดความแปรปรวนของค่าพลังงานสัญญาณเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์ จึงจำเป็นที่จะต้องทำการแปลงข้อมูลให้เป็นบรรทัดฐานเดียวกันก่อน เพื่อให้การจำแนกเสียงมีความถูกต้องมากยิ่งขึ้น

การแปลงข้อมูลให้เป็นบรรทัดฐาน เป็นการปรับค่าของข้อมูลให้มีขอบเขตอยู่ในช่วงเล็กลง เช่น อุปกรณ์ในช่วง -1.0 ถึง 1.0 หรือ ช่วง 0.0 ถึง 1.0 ซึ่งวิธีที่นิยมใช้กันอย่างแพร่หลาย เช่น การแปลงตามค่าต่ำสุด-สูงสุด (Min-Max Normalization) การแปลงตามค่าคะแนนมาตรฐานซี (z-score Normalization) และการปรับมาตรฐาน Decimal Scaling เป็นต้น

ในงานวิจัยนี้ผู้วิจัยเลือกใช้วิธีการแปลงตามค่าต่ำสุด-สูงสุด (Min-Max Normalization) โดยเลือกใช้ค่าสูงสุดที่เปอร์เซ็นไทล์ที่ 95

2.7. แบบจำลองฮิดเดนมาρคοฟ (Hidden Markov Model)

ระบบแบบจำลองฮิดเดนมาρคοฟ [6] เป็นแบบจำลองมาρคοฟระบบหนึ่ง ที่ไม่สามารถระบุได้ชัดเจนว่า ในขณะหนึ่งระบบอยู่ในสถานะใด หากแต่สามารถสังเกตปรากฏการณ์ ซึ่งๆ เพื่อนำมาคำนวณความน่าจะเป็นของสถานะในแบบจำลองมาρคοฟที่เวลาใดได้ เหตุผลที่แบบจำลองฮิดเดนมาρคοฟเป็นที่นิยมมีด้วยกันสองประการ คือ

ประการแรก แบบจำลองนี้อาศัยโครงสร้างทางคณิตศาสตร์ และสามารถเปลี่ยนแปลงทฤษฎีพื้นฐานเพื่อประยุกต์ใช้ได้อย่างกว้างขวาง

ประการที่สอง แบบจำลองนี้สามารถทำงานได้เป็นอย่างดีเมื่อประยุกต์ให้อย่างเหมาะสม โดยในการวิจัยนี้จะพิจารณาถึงหลักการวัดจำคำโดยข้อมูลแบบจำลองยิดเดนมาრ์คอฟ ซึ่งมีรายละเอียดดังนี้

ในการวัดจำคำโดยข้อมูลแบบจำลองยิดเดนมาร์คอฟนั้นจะแทนคำโดยแต่ละคำที่เข้ามาวัดด้วยเวกเตอร์ลำดับการพูด หรือเรียกอีกอย่างว่า ค่าสังเกต (Observation) O โดยกำหนดให้

$$O = o_1, o_2, \dots, o_T \quad (2.10)$$

เมื่อ o_t คือค่าสังเกตในเวลาที่ t และผลการจำแนกคำโดยที่ได้จากแบบจำลองยิดเดนมาร์คอฟ สามารถเขียนให้อยู่ในสัญลักษณ์ $\arg \max_i \{ P(w_i | O) \}$ โดยที่ w_i เป็นคำโดยลำดับที่ i ที่

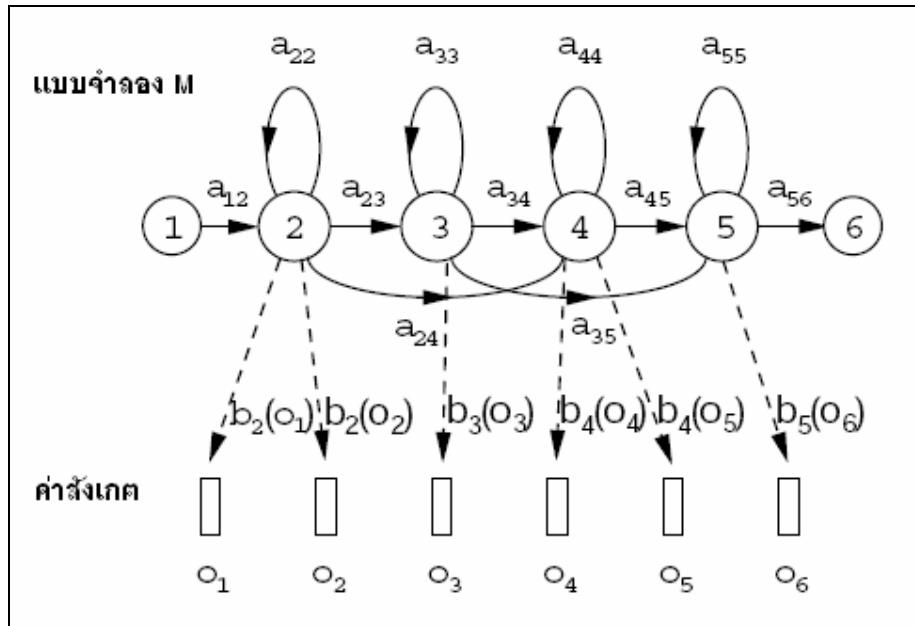
แบบจำลองยิดเดนมาร์คอฟได้เรียนรู้ ส่วน $P(w_i | O)$ เป็นค่าความน่าจะเป็นที่จะเป็นคำโดย w_i ของสัญญาณเสียงในรูปแบบค่าสังเกต O แต่การคำนวนหาค่า $P(w_i | O)$ นั้นไม่สามารถคำนวนได้โดยตรง จะต้องอาศัยกฎของเบย์ (Bayes' Rule) มาช่วยหาค่าความน่าจะเป็นดังกล่าวโดยมีสมการการหาค่าเป็นดังนี้

$$P(w_i | O) = \frac{P(O | w_i) P(w_i)}{P(O)} \quad (2.11)$$

โดยที่จะทราบค่าความน่าจะเป็น $P(w_i)$ ของแต่ละคำโดยในฐานข้อมูลการเรียนรู้ของแบบจำลองยิดเดนมาร์คอฟอยู่ก่อนแล้ว ดังนั้นการหาค่าความน่าจะเป็นที่จะเป็นคำโดย w_i เมื่อมีสัญญาณเสียงในรูปแบบค่าสังเกต O นั้นจะขึ้นตรงกับค่าความน่าจะเป็น $P(O | w_i)$ หรือ $P(o_1, o_2, \dots | w_i)$

ในการวัดจำของแบบจำลองยิดเดนมาร์คอฟนั้นจะสมมติให้เวกเตอร์ลำดับการพูดถูกสร้างจากแบบจำลองมาร์คอฟดังรูปที่ 2.9 โดยที่แบบจำลองมาร์คอฟนั้นจะเป็นเครื่องสถานะจำกัด (Finite State Machine) ที่เปลี่ยนสถานะทุกครั้งเมื่อเข้าไปสู่สถานะใหม่ และค่า o_t ของสัญญาณเสียงที่สถานะ j ในเวลา t จะถูกคำนวนจากค่าความหนาแน่นของความน่าจะเป็น $b_j(o_t)$ ยิ่งกว่านั้นการเปลี่ยนสถานะจากสถานะที่ i เป็นสถานะที่ j จะถูกกำหนดจากความน่าจะเป็นเชิงวิภาค (Discrete Probability) a_{ij} จากรูปที่ 2.9 จะพบว่ามีสถานะของ

แบบจำลองอยู่ที่สถานะจะ
และมีลำดับการเปลี่ยนสถานะของสัญญาณเสียงเป็น $X = 1, 2, 2, 3, 4, 4, 5, 6$ ซึ่งจะถูกแปลงเป็นเกตเตอร์ลำดับการพูด o_1 to o_6



รูปที่ 2.9 ภาพการสร้างแบบจำลองมาร์คอฟ [ดัดแปลงจาก [6]]

การหาค่าความน่าจะเป็นร่วมของค่าสังเกต O (Joint Probability) ที่ถูกสร้างจากแบบจำลองมาร์คอฟ M ที่มีการเปลี่ยนสถานะตามรูปแบบของ X สามารถหาได้จากผลคูณของความน่าจะเป็น ตามสมการดังต่อไปนี้

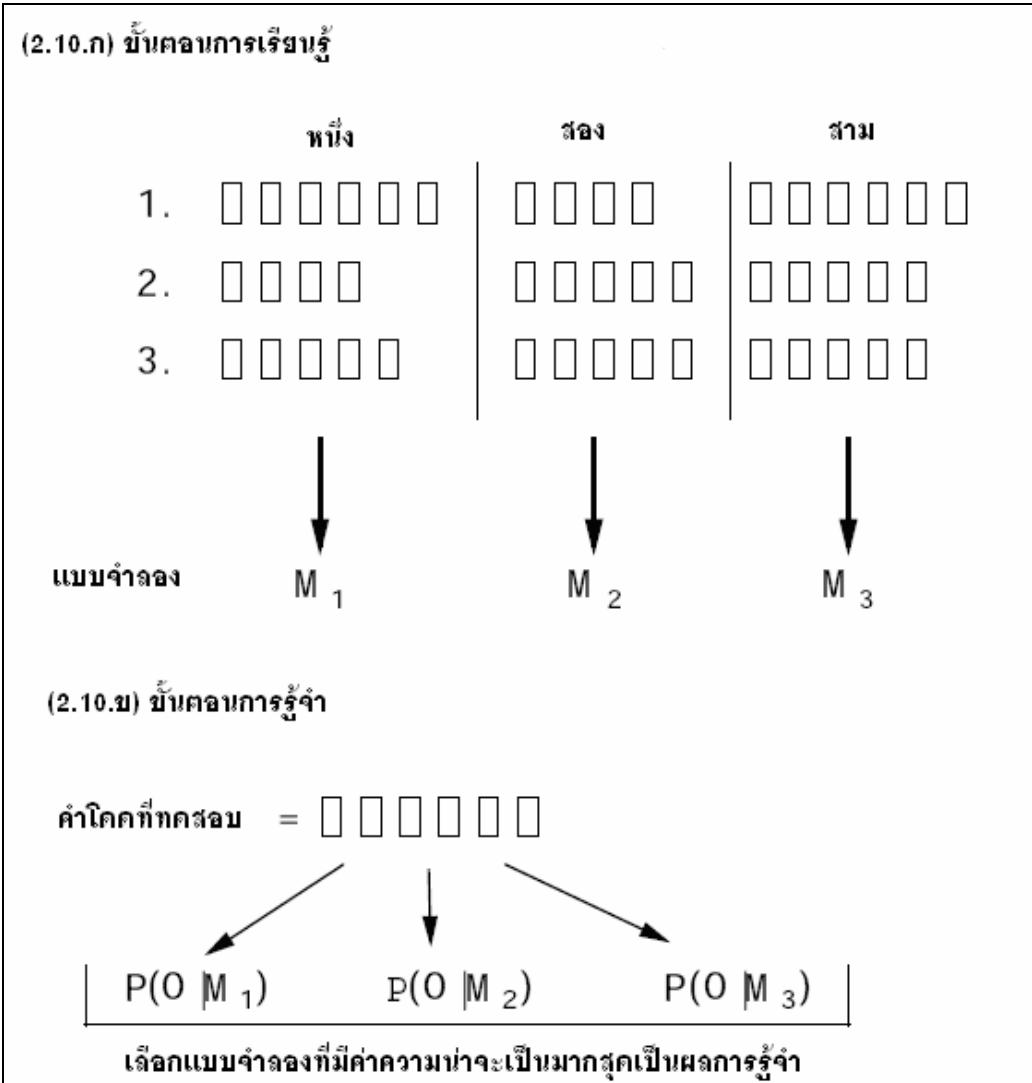
$$P(O, X|M) = a_{12}b_2(o_1)a_{22}b_2(o_2)a_{23}b_3(o_3) \quad (2.12)$$

โดยที่จะทราบเพียงค่าสังเกต O เท่านั้นแต่จะไม่สามารถทราบลำดับที่แท้จริงของการเปลี่ยนสถานะ X ได้ ซึ่งเป็นที่มาของชื่อแบบจำลองยิดเดนมาრ์คอฟนั่นเอง เนื่องจากไม่ทราบสถานะ X ดังนั้นในการหาค่า $P(O, X|M)$ จะใช้ค่า $P(O|M)$ แทน โดยจะใช้วิธีการประมาณหาค่ามากสุดมาช่วยในการคำนวณค่า $P(O|M)$ ดังสมการต่อไปนี้

$$P(O|M) = \max_x \left\{ a_{x(0)x(1)} \prod_{t=1}^T b_{x(t)}(o_t) a_{x(t)x(t+1)} \right\} \quad (2.13)$$

จากสมการที่ (2.13) พบว่าสามารถนำหลักการเวียนบังเกิดมาช่วยแก้สมการได้ ซึ่งทำให้การคำนวนใช้เวลาลดลง เมื่อได้ค่า $P(O|M_i)$ จะสมมติให้มีค่าเท่ากับ $P(O|w_i)$ นอกจากนี้แล้ว ลักษณะแบบจำลองมาตรฐาน M_i จะทราบค่าความน่าจะเป็นเชิงวิจัย $\{a_{ij}\}$ และค่าความหนาแน่นของความน่าจะเป็น $\{b_j(o_t)\}$ อยู่ก่อนแล้ว ทำให้สามารถคำนวนหาค่าความน่าจะเป็นคำโดยดูลักษณะแบบจำลองขึ้นมา $P(w_i|O)$ ได้ในที่สุด

นอกจากนี้เพื่อให้ง่ายต่อการทำความเข้าใจ จะสรุปการทำงานของการวิจัยคำโดยดูลักษณะแบบจำลองขึ้นมา w_i ที่ O ได้โดยในแบบจำลองขึ้นมา w_i นั้น จะต้องเรียนรู้จำแต่ละคำโดยดูจากฐานข้อมูลการเรียนรู้ก่อน พื้นที่ทั้งสร้างแบบจำลองของแต่ละคำโดยดูจาก มาจากตัวอย่างในรูปที่ 2.10 พบว่ามีคำที่จะถูกเรียนรู้อยู่สามคำได้แก่ “หนึ่ง สอง สาม” หลังจากนั้นจึงค่อยให้แบบจำลองขึ้นมา w_i ทดสอบการวิจัยคำโดยดูที่ไม่เคยเห็นมาก่อน โดยคำโดยดูที่ไม่เคยเห็นมาก่อนจะถูกเปลี่ยนเป็นค่าสังเกต จนนั้นนำค่าสังเกตที่ได้ไปวิเคราะห์หาความน่าจะเป็นที่จะเป็นคำโดยดูจากฐานข้อมูลการเรียนรู้ โดยผลการวิจัยคำที่ได้จะเลือกคำโดยดูที่มีความน่าจะเป็นมากสุดเมื่อเปรียบเทียบกับค่าสังเกตของสัญญาณเสียงทดสอบ



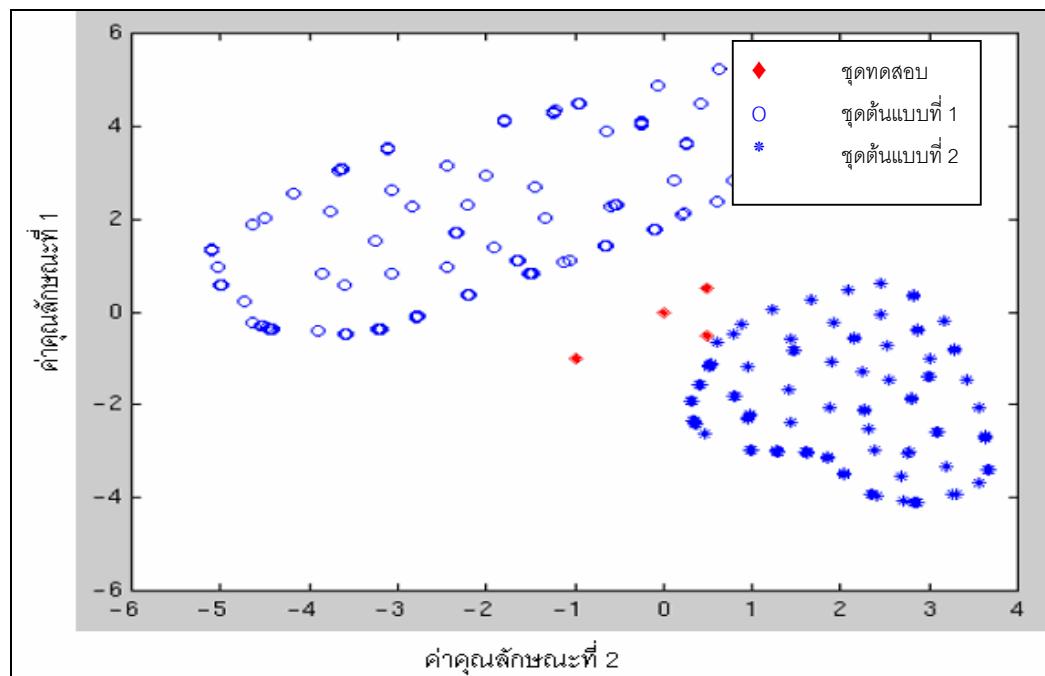
รูปที่ 2.10 ตัวอย่างขั้นตอนการรู้จ้าของแบบจำลองยิดเดนมาრ์คอฟ [ดัดแปลงจาก [6]]

2.8. วิธีการวิเคราะห์แบบดิสคริมิแนนต์เชิงเส้น (Linear Discriminant Analysis) [7]

ในปัจจุบันมีวิธีการจำแนกประเภทอยู่หลากหลายวิธี วิธีการวิเคราะห์แบบดิสคริมิแนนต์เชิงเส้นเป็นอีกวิธีหนึ่งที่นิยมใช้ในปัจจุบัน วิธีการวิเคราะห์แบบดิสคริมิแนนต์เชิงเส้นนี้จะอาศัยการจัดการอย่างง่ายกับกรณีของชุดข้อมูลที่มีความถี่ภายในแต่ละคลาส (Within-class frequency) ไม่เท่ากัน จากนั้นจึงวิเคราะห์ชุดข้อมูลทดสอบ โดยจะสำรวจค่าความถี่ของชุดข้อมูลทดสอบอย่างอิสระ ในระหว่างสำรวจจะมีการพยายามเพิ่มขนาดของค่าอัตราส่วนความแปรปรวน

ระหว่างคลาส (Between-class variance) กับความแปรปรวนภายในคลาส (Within-class variance) ในแต่ละชุดของข้อมูล เพื่อเป็นการรับประกันค่าความแตกต่างของแต่ละคลาสมากยิ่งขึ้น ทำให้สามารถจำแนกประเภทคลาสของชุดข้อมูลทดสอบได้แม่นยำมากขึ้น ส่งผลให้วิธีการวิเคราะห์แบบดิสคริมิเนนต์เชิงเส้นนี้ได้ถูกนำมาใช้ในการแก้ปัญหาในการจำแนกประเภทของเสียง และการรู้จำเสียง

วิธีวิเคราะห์แบบดิสคริมิเนนต์เชิงเส้นจะไม่มีการเปลี่ยนตำแหน่งจุดของชุดข้อมูลแต่อย่างใดในระหว่างที่ทำการวิเคราะห์ แต่จะพยายามจัดหาวิธีแยกแยะความแตกต่างระหว่างคลาส เพื่อให้สามารถกำหนดบริเวณของตำแหน่งแต่ละคลาสได้ชัดเจน ส่งผลให้การตัดสินใจถูกต้องแม่นยำมากขึ้น นอกจากนี้ยังช่วยให้เข้าใจถึงการกระจายของคุณลักษณะของข้อมูลมากยิ่งขึ้นด้วย ดังตัวอย่างรูปที่ 2.11 แสดงภาพตัวอย่างการวิเคราะห์ข้อมูลตามหลักการวิเคราะห์แบบดิสคริมิเนนต์เชิงเส้น



รูปที่ 2.11 ภาพตัวอย่างการวิเคราะห์ข้อมูลตามหลักการวิเคราะห์แบบดิสคริมิเนนต์เชิงเส้น [ดัดแปลงจาก [7]]

2.8.1. ประเภทของการเปลี่ยนรูปในการวิเคราะห์แบบดิสคริปต์ เชิงเส้น

ในการวิเคราะห์แบบดิสคริปต์เชิงเส้นจะมีการเปลี่ยนรูปชุดข้อมูล ตัวแบบของแต่ละคลาสและชุดข้อมูลทดสอบให้ไปอยู่ในปริภูมิใหม่เสียก่อน จากนั้นจึงทำการจำแนกประเภทของชุดข้อมูลทดสอบ โดยวิธีการเปลี่ยนรูปของชุดข้อมูลแต่ละคลาสนั้น มีอยู่ 2 แบบ

2.8.1.1. การเปลี่ยนรูปคลาสแบบไม่อิสระ (Class-dependent transformation) ในการเปลี่ยนรูปคลาสแบบไม่อิสระนี้ จะใช้วิธีการขยายขนาดอัตราส่วนความแปรปรวนระหว่างคลาสกับความแปรปรวนภายในคลาส การขยายขนาดอัตราส่วนนี้จะช่วยให้สามารถแยกประเภทของคลาสได้ชัดเจนมากขึ้น

2.8.1.2. การเปลี่ยนรูปคลาสแบบอิสระ (Class-independent transformation) ในการเปลี่ยนรูปคลาสแบบอิสระนี้ จะใช้วิธีขยายค่าอัตราส่วนความแปรปรวนทั้งหมดกับความแปรปรวนภายในคลาส การเปลี่ยนรูปคลาสแบบอิสระนี้จะวิเคราะห์ค่าความแตกต่างภายในคลาสเปรียบเทียบกับค่าความแตกต่างของคลาสอื่นในชุดข้อมูล ตัวแบบ

2.8.2. วิธีการคำนวณการวิเคราะห์แบบดิสคริปต์ เชิงเส้น

ในส่วนนี้จะอธิบายวิธีการคำนวณการวิเคราะห์แบบดิสคริปต์เชิงเส้น โดยจะขอสมมติให้มีชุดข้อมูลตัวแบบตามรูปที่ 2.11 คือมีคลาส 2 คลาส แต่ละคลาสจะอยู่ในชุดข้อมูลตัวแบบแต่ละชุด ซึ่งแต่ละชุดจะมีข้อมูล 100 ข้อมูล โดยการคำนวณที่จะกล่าวต่อไปนี้ได้อิงตามขั้นตอนการวิเคราะห์ในแมทแลป (Matlab)

2.8.2.1. สร้างเซตของชุดข้อมูลตัวแบบ และชุดข้อมูลทดสอบ ซึ่งค่าที่เก็บในเซตจะเป็นค่าคุณลักษณะดังเดิมของข้อมูลตัวแบบ เพื่อให้ง่ายต่อการทำความเข้าใจ จะขอนำมาเก็บข้อมูลของแต่ละเซต ดังสมการด้านไปนี้

$$set1 = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ \dots & \dots \\ \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} \end{bmatrix} \quad set2 = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ \dots & \dots \\ \dots & \dots \\ b_{m1} & b_{m2} \end{bmatrix} \quad (2.14)$$

2.8.2.2. คำนวณหาค่าเฉลี่ยของแต่ละชุดข้อมูลตั้นแบบ
และค่าเฉลี่ยของข้อมูลทั้งหมด โดยให้ μ_1 และ μ_2 แทนค่าเฉลี่ยของ $set1$ และ $set2$
ตามลำดับ และให้ μ_3 แทนค่าเฉลี่ยของข้อมูลทั้งหมด โดยสามารถคำนวณได้จากการรวมข้อมูล²
จาก $set1$ และ $set2$ ดังสมการ (2.15)

$$\mu_3 = p_1 \times \mu_1 + p_2 \times \mu_2 \quad (2.15)$$

โดยที่ p_1 และ p_2 เป็นความน่าจะเป็นของแต่ละคลาสจากความรู้ก่อน
หน้า (The apriori probabilities of the classes) ในเบื้องต้นกำหนดให้ p_1 และ p_2 มีค่าเป็น
0.5

2.8.2.3. ในการวิเคราะห์แบบดิสคริปต์เชิงเส้น จะ³
ใช้การกระจายค่า (scatter) ภายในคลาส และระหว่างคลาส มาสร้างเกณฑ์ในการจำแนกความ
แตกต่าง โดยการกระจายภายในคลาส (Within-class scatter) จะคำนวณหาค่าความแปรปรวน
ภายในคลาส จากนั้นเมื่อได้ค่าความแปรปรวนภายในคลาสแล้ว จึงจะสามารถคำนวณหาค่า⁴
ความแปรปรวนระหว่างคลาสได้ ให้ S_w แทนค่าการกระจายภายในคลาส จะสามารถคำนวณได้
ตามสมการ (2.16) และ (2.17)

$$S_w = \sum_j p_j \times (\text{cov}_j) \quad (2.16)$$

จากชุดข้อมูลตามรูปที่ 2.11 ซึ่งมี 2 คลาส จะได้ว่า

$$S_w = 0.5 \times \text{cov}_1 + 0.5 \times \text{cov}_2 \quad (2.17)$$

โดยที่ cov_1 และ cov_2 เป็นเมทริกซ์ความแปรปรวนร่วมเกี่ยวกับ (Covariance Matrices) ที่สมมาตรกัน และเป็นของชุดข้อมูลจาก $set1$ และ $set2$ ตามลำดับ ค่าเมทริกซ์ความแปรปรวนร่วมเกี่ยวกับสามารถคำนวณได้ตามสมการ (2.18)

$$\text{cov}_j = (x_j - \mu_j)(x_j - \mu_j)^T \quad (2.18)$$

ส่วนค่าการกระจายระหว่างคลาส (Between-class scatter) สามารถคำนวณได้ตามสมการ (2.19) โดยในที่นี้ให้ S_b แทนค่าการกระจายระหว่างคลาส

$$S_b = \sum_j (\mu_j - \mu_3)(\mu_j - \mu_3)^T \quad (2.19)$$

จะสังเกตเห็นว่า S_b จะมีวิธีการคำนวณคล้ายกับการคำนวณค่าความแปรปรวนร่วมเกี่ยวกับ เพียงแต่ค่า S_b นั้นจะมีสมาชิกภายในเป็นค่าเฉลี่ย μ_j แทนค่าข้อมูลดังเดิม

จากที่ทราบมาก่อนแล้วข้างต้นว่าการวิเคราะห์แบบดิสคริมิเนนต์เชิงเส้นจะมีการเปลี่ยนรูปคลาสก่อนทำการวิเคราะห์ ซึ่งถ้าเป็นการเปลี่ยนรูปคลาสแบบไม่อิสระนั้นก็จะพยายามขยายขนาดอัตราส่วนความแปรปรวนระหว่างคลาส หรือก็คือค่าการกระจายระหว่างคลาส กับความแปรปรวนภายในคลาส หรือก็คือค่าการกระจายภายในคลาส และการเปลี่ยนรูปคลาสแบบอิสระจะใช้การขยายขนาดอัตราส่วนความแปรปรวนทั้งหมดกับความแปรปรวนภายในคลาสแทน

โดยเกณฑ์ที่เหมาะสมของประเภทการเปลี่ยนรูปคลาสแบบไม่อิสระสามารถเขียนเป็นสมการได้ดังสมการ (2.20) และของการเปลี่ยนรูปคลาสแบบอิสระสามารถเขียนได้ดังสมการ (2.21)

$$\text{criterion}_j = \text{inverse}(\text{cov}_j) x S_b \quad (2.20)$$

$$\text{criterion}_j = \text{inverse}(S_w) x S_b \quad (2.21)$$

2.8.2.4. ค่าเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะ (Eigen Vector) จะเป็นสมือนตัวแทนการเปลี่ยนรูปของปริภูมิย่อเหล็กนี้ มิติ 3 จากปริภูมิเวกเตอร์ทั้งหมดของชุดข้อมูล เมื่อคำนวณหาค่าเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะของทุกเวกเตอร์ในปริภูมิแล้วจะได้จําเซ็ทของเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะขึ้นมา โดยที่สมาชิกในเซ็ทจะต้องไม่มีค่าเป็นศูนย์ และมีการจัดเรียงกันอย่างอิสระ เชิงเส้น พร้อมทั้งจะไม่มีการเปลี่ยนแปลงตำแหน่งในปริภูมิเวกเตอร์อีกภายใต้การเปลี่ยนรูปครั้ง

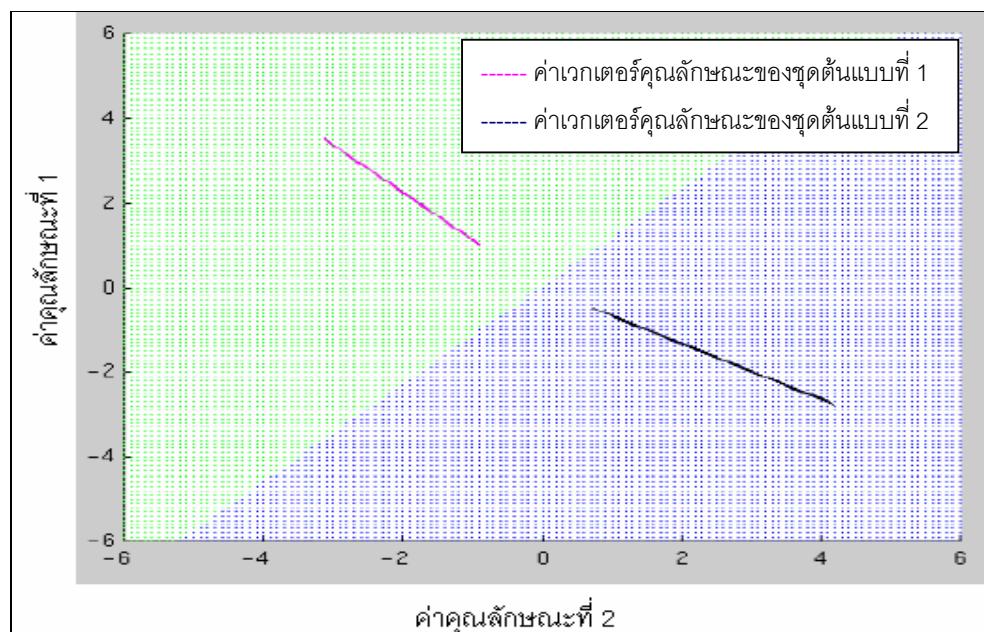
ต่อไป ดังนั้นจะเห็นได้ว่าปริภูมิเวกเตอร์นี้สามารถแทนได้ใหม่ในรูปแบบของการรวมกลุ่มของค่าเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะแบบเชิงเส้น

2.8.2.5. สำหรับปัญหาการจำแนกประเภท L คลาส

หาก จะพบว่าจำเป็นต้องคำนวณหาค่าเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะ $L - 1$ ค่า และจะต้องไม่มีค่าเป็นศูนย์อีกด้วย ดังจะเห็นได้จากตัวอย่างสมการที่ (2.15)

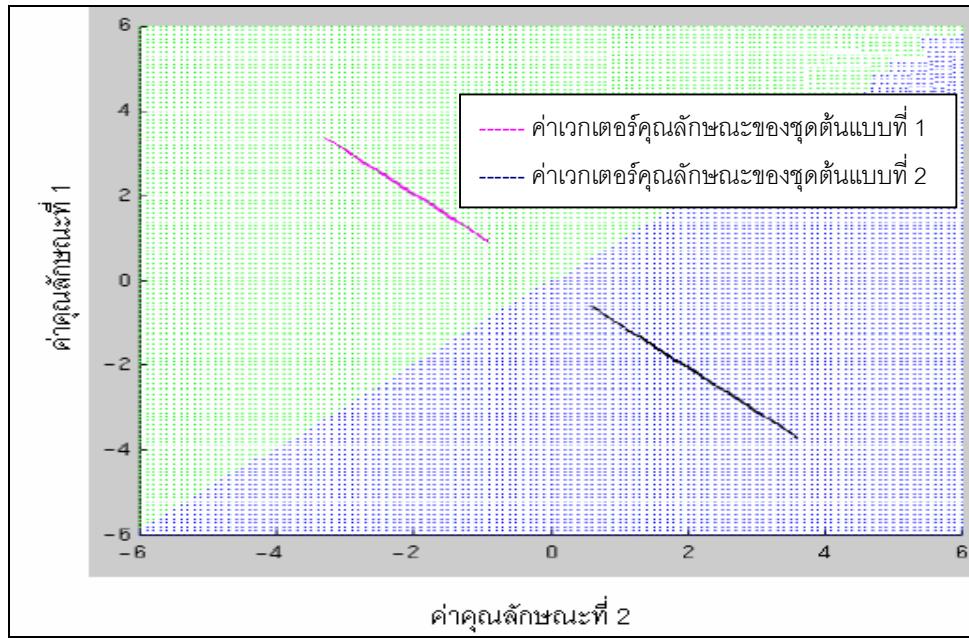
2.8.2.6. จากตัวอย่างรูปที่ 2.11 ซึ่งจะมีคลาส 2 คลาส

จะเห็นได้ว่าเมื่อคำนวณหาค่าเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะเรียบร้อยแล้วนำไปหาตำแหน่งในปริภูมิเวกเตอร์จะเห็นทิศทางของค่าเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะที่มีนัยสำคัญ ดังรูปที่ 2.12 และ 2.13



รูปที่ 2.12 ภาพทิศทางค่าเวกเตอร์คุณลักษณะที่เกิดจากการเปลี่ยนรูปคลาสแบบไม่มีสระ

[ดัดแปลงจาก [7]]



รูปที่ 2.13 ภาพพิศทางค่าเวกเตอร์คุณลักษณะที่เกิดจากการเปลี่ยนรูปคลาสแบบอิสระ

[ดัดแปลงจาก [7]]

จากรูปที่ 2.12 และ 2.13 จะเห็นว่าเมื่อเปลี่ยนรูปคลาสข้อมูลทั้งหมดของชุดต้นแบบแล้ว พร้อมกับพิจารณาพิศทางของค่าเวกเตอร์คุณลักษณะ พบว่าสามารถใช้แกนเพียงแกนเดียวเท่านั้นในการกำหนดขอบเขตของแต่ละคลาส หรือแต่ละชุดได้ และเมื่อต้องการพิจารณาประเภทของคลาสของชุดข้อมูลทดสอบ ก็จะทำในลักษณะเดียวกันกับของชุดข้อมูลต้นแบบกล่าวคือจะมีการเปลี่ยนรูปคลาส จากนั้นวิเคราะห์ประเภทของคลาสโดยใช้หลักการวิเคราะห์ระยะห่างระหว่างตำแหน่งข้อมูลทดสอบกับตำแหน่งข้อมูลต้นแบบตามวิธีของยุคลิด (Euclidean Distance)

งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

เนื่องจากในปัจจุบันการใช้เครื่องคอมพิวเตอร์เป็นที่แพร่หลาย ผนวกกับเกิดการคิดค้นกลวิธีการวัดจำลำพูดแบบอัตโนมัติ ทำให้เกิดโปรแกรมคอมพิวเตอร์ฝึกสอนการพูดขึ้นมาอย่างเข้ม スピชิวิวเออร์ (Speech Viewer) จากการวิจัยของ Adams และคณะ [8] พบว่าスピชิวิวเออร์เป็นเครื่องมือฝึกสอนการพูดที่เหมาะสมสำหรับผู้ที่มีความบกพร่องทางสมอง หรือการเป็นอัมพาตสมองใหญ่ โดยスピชิวิวเออร์จะรับเสียงของผู้ใช้งานไปตรวจสอบการวัดจำ

แล้วแสดงผลเป็นรูปภาพ นอกจากรูปภาพที่มีโปรแกรมคอมพิวเตอร์จำนวนมากถูกสร้างขึ้นเพื่อช่วยฝึกสอนการแปลงเสียง และหน่วยเสียงในหลากหลายภาษา ทั้งภาษาทางฝั่งตะวันตก และภาษาทางฝั่งเอเชีย ผู้ใช้ส่วนมากมักเป็นผู้มีความผิดปกติทางด้านการฟัง และกลวิธีการรู้จำในโปรแกรมคอมพิวเตอร์ส่วนใหญ่ใช้กลวิธีการรู้จำแบบ (Pattern Matching Technique) ที่อาศัยการเปรียบเทียบโครงสร้างสเปกตรัมของสัญญาณเสียง แบบจำลองพื้นฐานที่ใช้ในกลวิธีการรู้จำแบบ อาทิเช่น แบบจำลองฮิดเดนมาρคօฟ (Hidden Markov Model) แบบจำลองไดนามิกไทด์วอร์ปปิ้ง (Dynamic Time Warping) เป็นต้น

จะพบว่าโปรแกรมคอมพิวเตอร์ฝึกสอนการพูดโดยส่วนใหญ่จะมีฟังก์ชันการทำนายที่เน้นทางด้านการเปรียบเทียบโครงสร้างสเปกตรัม ไม่ได้เน้นไปตรวจสอบถึงลักษณะการออกเสียงของพยัญชนะต้นที่แท้จริง ซึ่งจะเป็นประโยชน์ในการฝึกสอนการพูดได้ ดังนั้นโปรแกรมคอมพิวเตอร์ฝึกสอนการพูดโดยทั่วไปยังไม่สามารถตอบสนองความต้องการในการฝึกลักษณะของการออกเสียงของเสียงพยัญชนะต้น โดยเฉพาะเสียงพยัญชนะก้าวได้โดยตรง การหาแนวคิดในการจำแนกเสียงตามลักษณะการออกเสียงของพยัญชนะก้าวต้นพยางค์จึงเป็นสิ่งจำเป็น

การจำแนกลักษณะการออกเสียงสามารถใช้วิสุวรรณสัสดาร์ มาศึกษา
คุณลักษณะเด่นทางสัสดาร์ของแต่ละประเภทเสียง เพื่อใช้ในการแยกประเภทของเสียงที่ต้องการได้ โดยในเบื้องต้นต้องทำการแยกส่วนของหน่วยเสียงก่อน เพื่อให้สามารถศึกษาคุณลักษณะของเสียงได้ งานวิจัยของ Lin [9] เสนอหลักการตัดสัญญาณเสียง โดยอาศัยวิธีการค้นหาจุดหลักที่สัญญาณเสียงมีการเปลี่ยนแปลงชัดเจน (Landmark of Distinctive Features) จุดหลักนี้จะระบุถึงจุดตำแหน่งของเวลาที่สัญญาณเสียงมีการเปลี่ยนแปลงลักษณะอย่างชัดเจน วิธีการค้นหาจะใช้การแยกและส่วนประกอบของสัญญาณเสียงออกมาในรูปแบบของการเปลี่ยนแปลงพลังงานอย่างรวดเร็วของช่วงความถี่ 5 ช่วง แล้วหาตำแหน่งที่มีการเปลี่ยนแปลงของพลังงานมากสุดจากทุกความถี่

จุดหลักที่หาได้มีหลายประเภท ได้แก่ จุดหลักที่เกิดจากการสั่นของช่องเส้นเสียง (Glottis) จุดหลักที่เกิดจากชอนอวันต์ (Sonorant) และจุดหลักพลังลมฉับพลัน (Burst) การประเมินค่าความแม่นยำ จะใช้วิธีการหาค่าความคลาดเคลื่อนจุดหลักที่ได้จากการค้นหาอย่างอัตโนมัติ กับจากการใช้มือคนกำหนด ค่าความคลาดเคลื่อนที่ได้จากการวิจัยนี้ไม่เกินร้อยละ 10

นอกจากวิธีการหาจุดหลักเพื่อใช้ในการแบ่งส่วนของสัญญาณเสียงแล้ว

Leelaphattarakij และคณะ [10] ได้นำเสนอวิธีการหาขอบเขตของหน่วยเสียงที่ไม่ต่อเนื่องกันโดยใช้วิธีการสองขั้นตอนในการหา (Two-staged Approach) ก่อนทำการหาขอบเขตจะต้องรู้จำนวนขอบเขตของสัญญาณเสียงที่ต้องการ จากนั้นใช้วิธีการสองขั้นตอนในการวางแผนตำแหน่งของขอบเขตให้กับสัญญาณเสียง ซึ่งวิธีการวางแผนของขอบเขตแบ่งออกเป็นสองขั้นตอน ขั้นตอนแรกจะ

หาตำแหน่งของเสียงที่มีความน่าจะเป็นตำแหน่งของขอบเขตสูงของมาทั้งหมดก่อน โดยอาศัยสมมติฐานว่าบริเวณที่เป็นขอบเขตจะต้องเป็นบริเวณที่มีด้านข้างทั้งสองด้านมีสวนลักษณะแตกต่างกัน หรือในทางกลับกันบริเวณในขอบเขตเดียวกันจะมีสวนลักษณะใกล้เคียงกัน จากนั้นขั้นตอนสองจะตัดสินใจเลือกตำแหน่งของขอบเขตจากขั้นตอนแรกให้ตรงกับจำนวนขอบเขตที่ต้องการ โดยอาศัยกำหนดการผลวัตมาช่วยในการตัดสินใจหาตำแหน่งของขอบเขตที่ดีสุด

สำหรับสวนลักษณะในขั้นตอนแรก จะใช้สองค่าลักษณะสำคัญทางสวนลักษณะ ได้แก่ ค่าพลังงานคลื่นสัญญาณเสียง แบ่งตาม 5 ช่วงความถี่ ได้แก่ 0 - 500 เฮิรตซ์ 500 – 1,000 เฮิรตซ์ 1,000 – 2,000 เฮิรตซ์ 2,000 – 4,000 เฮิรตซ์ และ 4,000 – 8,000 เฮิรตซ์ ในการคำนวณค่าพลังงานจะคำนวณที่ละกรอบของเวลา และการคำนวณจะอยู่ในรูปของพลังงานบรรทัดฐานเมื่อเปรียบเทียบกับกรอบของเวลาถัดไป โดยพลังงานบรรทัดฐานที่ได้จะถูกนำมาแยกกำลังสองอีกครั้งนึง ส่วนค่าลักษณะสำคัญทางสวนลักษณะที่สอง จะใช้สัมประสิทธิ์cepstral coefficients (Mel Frequency Cepstral Coefficients: MFCC) โดยคำนวณหาที่ละกรอบของเวลา จากนั้นนำไปหาระยะห่างแบบยุคลิดของสัมประสิทธิ์cepstral coefficients ของกรอบเวลาปัจจุบันกับของกรอบเวลาถัดไป เมื่อได้ค่าลักษณะสำคัญทางสวนลักษณะที่ต้องการในแต่ละกรอบเวลา จะหาตำแหน่งของเวลาที่มีค่าลักษณะสำคัญทางสวนลักษณะมากสุดเมื่อเปรียบเทียบกับบริเวณใกล้เคียงให้เป็นตำแหน่งของเสียงที่มีความน่าจะเป็นตำแหน่งของขอบเขตสูง จากนั้นส่งให้ขั้นตอนที่สองต่อไป จากผลการทดลองของ Leelaphattarakij พบร้าค่าความแม่นยำสูงสุดที่ได้เป็น ร้อยละ 79.6 เมื่อยกให้ตำแหน่งของขอบเขตเสียงที่เหมาะสมที่สุดโดย มีความคลาดเคลื่อนไม่เกิน 40 มิลลิวินาที ความแม่นยำจะมากขึ้นถ้าสามารถหาค่าลักษณะสำคัญทางสวนลักษณะที่บ่งบอกความเป็นขอบเขตได้เพิ่มเติม รวมทั้งสามารถหาความสัมพันธ์ของค่าลักษณะสำคัญทางสวนลักษณะระหว่างขอบเขตได้มากขึ้น วิธีการซัพพอร์ตเวกเตอร์แมชชีนเป็นอีกวิธีการที่น่าจะช่วยหาได้ ต่อมากับ Leelaphattarakij [5] ได้นำเสนอวิธีการใหม่ที่อาศัยวิธีการซัพพอร์ตเวกเตอร์แมชชีนมาช่วยทำให้สามารถแบ่งเสียงพูดเป็นเซกเมนต์ที่มีประสิทธิภาพและทำงานได้รวดเร็วกว่าเดิม วิธีการแบ่งเสียงมีขั้นตอนการทำงาน 2 ขั้นตอนดังนี้ คือขั้นตอนการหาขอบเขตของหน่วยเสียงจากตำแหน่งที่มีการเปลี่ยนแปลงตามลักษณะการออกเสียง โดยอาศัยค่าลักษณะสำคัญทางสวนลักษณะ และวิธีการซัพพอร์ตเวกเตอร์แมชชีนมาจำแนกเสียงพูดตามลักษณะการออกเสียง ขั้นตอนต่อมาจะสร้างกราฟของเซกเมนต์โดยใช้วิธีการสร้างกราฟแบบหลายระดับ รวมถึงมีการคิดคะแนนให้กับขอบเขตของหน่วยเสียงที่นำมาได้จากการเปลี่ยนแปลงスペกตรัม โดยเมื่อยกให้ขอบเขตของหน่วยเสียงที่นำมาได้คลาดเคลื่อนไปจากขอบเขตของหน่วยเสียงอ้างอิงไม่เกิน 20 มิลลิวินาที ในงานวิจัยนี้สามารถค้นหาขอบเขตของหน่วยเสียงได้ความแม่นยำและความครอบคลุมเพิ่มขึ้นร้อยละ 8.3 (จากร้อยละ 68.0 เป็นร้อยละ 76.3) และร้อยละ 5.1 (จากร้อยละ 82.1 เป็นร้อยละ 87.2)

ตามลำดับ และสามารถลดขนาดกราฟของเชกเม้นต์ได้ประมาณ 14 เท่าโดยที่ยังรักษาระดับความครอบคลุมไว้ได้ที่ร้อยละ 77.4 เมื่อเปรียบกับวิธีการแบ่งเสียงพูดเป็นเชกเม้นต์แบบอาศัยเครื่องรู้จำเสียงพูด

เมื่อสามารถแยกส่วนของสัญญาณเสียงพยัญชนะต้น โดยเฉพาะเสียงพยัญชนะ ก็ได้ จะนำส่วนของสัญญาณที่ได้ไปศึกษาสัมภាសตร์ ในปัจจุบันพบว่ามีงานวิจัยหลายงานที่ศึกษาสัมภាសตร์ของเสียงพยัญชนะกับต้นพยางค์เพื่อใช้ในการจำแนกประเภทเสียงของเสียงพยัญชนะกับต้นพยางค์ ด้วยอย่างเช่น งานวิจัยของ Ali และคณะ [11] ได้นำเสนอค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะนี้ดูในมุมของเสียงพยัญชนะกับภาษาอังกฤษแบบอเมริกัน ได้แก่ ความถี่ของช่วงปล่อยลมของเสียงพยัญชนะกับ (Burst Frequency) ความถี่สั่นพ้องลำดับที่สองของสรวงที่ตามหลังเสียงพยัญชนะกับ (Second Formant (F2)) ความชันมากสุดของスペกตรัม ความถี่สั่นพ้องที่เด่นสุด รูปแบบการเปลี่ยนสถานะของความถี่สั่นพ้องทั้งก่อนและหลังเสียงพยัญชนะกับรวมทั้งพิจารณาลักษณะการออกเสียงของเสียงพยัญชนะกับประกอบเข้าด้วยกัน เพื่อใช้ในการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาอังกฤษแบบอเมริกัน ในการจำแนกประเภทจะหาค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะนี้ดังกล่าวข้างต้นก่อน จากนั้นจะอาศัยหลักการตัวนี้มาช่วยจำแนกประเภทของเสียงพยัญชนะกับเป็น /t/ /d/ /k/ /g/ /p/ /b/ โดยผลลัพธ์ของการจำแนกประเภทเสียงที่ได้มีค่าความถูกต้องถึงร้อยละ 86

ต่อมา Suchato [12] ได้เสนอลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะนี้ใช้ในการจำแนกประเภทฐานกรรณ์ของการออกเสียงพยัญชนะกับภาษาอังกฤษโดยอาศัยหลักการศึกษาของส่วนสัมภាសตร์ โดยลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะที่ได้จะเกี่ยวข้องการสกัดค่าแอมพลิตูด พลังงานและความถี่สั่นพ้องในช่วงความถี่สูง และความถี่ก่อตัวของสัญญาณเสียง พร้อมทั้งนำเสนอค่าอิทธิพลของแต่ละลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะที่มีผลต่อการจำแนกประเภทฐานกรรณ์ของเสียงพยัญชนะกับเนื่องจากค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะที่ได้มีจำนวนมาก Suchato และ คณะ [13] ได้ทำการวิเคราะห์องค์ประกอบ (Factor Analysis) และการวิเคราะห์ดิสคริมิแนต์ (Discriminant Analysis) จัดกลุ่มค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะที่ได้เป็นองค์ประกอบใหม่เพื่อใช้ในการจำแนกประเภทฐานกรรณ์ของเสียงพยัญชนะกับแทนการวิเคราะห์จากค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะจำนวนมาก โดยองค์ประกอบที่นำเสนอนี้คือ ขนาดของบริหัตฐานสัญญาณเสียงของช่วงปล่อยลม (Normalized Burst Amplitude) รูปร่างスペกตรัมของช่วงปล่อยลม (Burst Shape) ความถี่สั่นพ้อง (Formant Frequency) รูปแบบการเปลี่ยนสถานะของความถี่สั่นพ้อง (Formant Transition) สององค์ประกอบแรกจะมีอิทธิพลในการจำแนกประเภทฐานกรรณ์ของเสียง เมื่อปราศจากข้อมูลส่วนหน้าของสรวงที่ตามมา แต่ถ้ามีข้อมูลส่วนหน้าของสรวงสององค์ประกอบหลังจะมีอิทธิพลมากกว่า

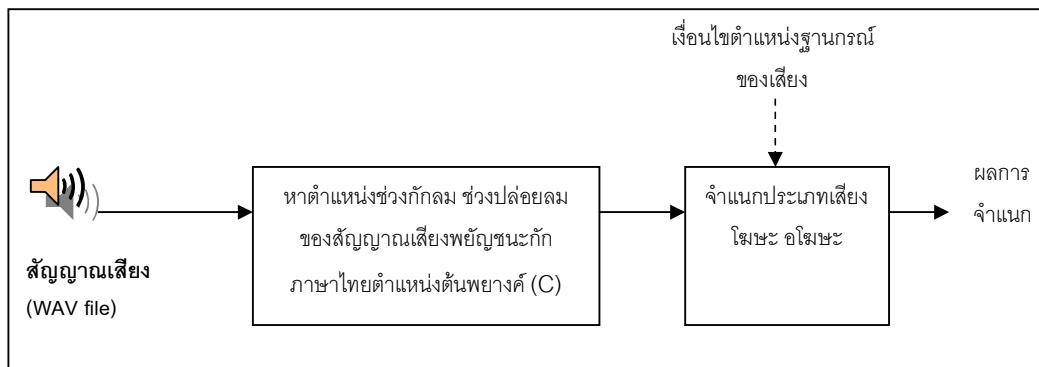
นอกจากงานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับเสียงพยัญชนะก็ ยังมีงานวิจัยของ Dareyoah [14] ที่นำเสนอวิธีการตรวจสอบลักษณะการออกเสียงแบบโมฆะ อโโมฆะของเสียงพูดขณะอยู่ในสภาพห้องปกติ (Room-level SNR) โดยอาศัยส่วนลักษณ์ จำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแกว่งเกินค่าศูนย์ (Zero Crossing Rate: ZCR) และค่าพลังงานที่ความถี่ต่ำ จะพบว่าถ้าสัญญาณเสียงที่ใช้ในการจำแนกประเภทเป็นสัญญาณเสียงแบบอโโมฆะ จะมีค่าจำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแกว่งเกินค่าศูนย์ที่สูงกว่าสัญญาณเสียงแบบโมฆะ แต่สัญญาณเสียงแบบโมฆะจะมีค่าพลังงานที่ความถี่ต่ำสูงกว่าสัญญาณเสียงแบบอโโมฆะ ในการทดลองได้ใช้ข้อมูลสัญญาณเสียง สองแบบ แบบแรกเป็นสัญญาณเสียงอ่านขณะอยู่ในห้องปิด (Clean Speech) แบบที่สองเป็นสัญญาณเสียงสนทนาขณะอยู่ในห้องปกติ (Room-level Speech) วิธีการวิเคราะห์ใช้การแบ่งเสียงพูดเป็นกรอบเวลาที่เท่ากัน จากนั้นพิจารณาที่ลักษณะของเวลาจำนวนหาค่าส่วนลักษณ์ทั้งสองค่า นำค่าที่ได้ไปพิจารณาการโมฆะ อโโมฆะของเสียง จากผลการทดลองพบว่าที่ข้อมูลสัญญาณเสียงอ่านขณะอยู่ในห้องปิด ค่าความถูกต้องที่ได้สูงถึงร้อยละ 95 แต่กับข้อมูลสัญญาณเสียงสนทนาขณะอยู่ในห้องปกติ ค่าความถูกต้องที่ได้จะลดลง

งานวิจัยส่วนใหญ่มักจะมุ่งเน้นในการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะก้าด้านพยานค์ การหาตำแหน่งของข้อความที่เกิดขึ้นเสียงพยัญชนะก้ากต้นพยานค์ หรือแม้กระทั่งการจำแนกประเภทลักษณะการออกเสียงในภาษาอังกฤษ แต่ยังมีได้มีงานวิจัยที่หาวิธีจำแนกประเภทเสียงตามลักษณะการออกเสียงของเสียงพยัญชนะก้ากต้นพยานค์ที่ใช้ฐานกรโนมเดียกันในภาษาไทยโดยตรง ดังนั้นการศึกษาวิธีการจำแนกประเภทเสียงตามลักษณะการออกเสียงของเสียงพยัญชนะก้าภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยานค์ที่ใช้ฐานกรโนมเดียกันจึงเป็นสิ่งจำเป็น

บทที่ 3

การจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในทำแหน่งตันพยางค์เมื่อทราบ ฐานกรณีโดยใช้ส่วนสัทศาสตร์

การจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในทำแหน่งตันพยางค์ดังกล่าวว่า นี่จะจำแนกตามลักษณะการออกเสียง ที่ประกอบไปด้วย เสียงโอมะะ กับ เสียงอโอมะะ แบบสิทธิ และ เสียงอโอมะะ แบบอนิต โดยใช้ฐานกรณีเดียวกัน ซึ่งมีขั้นตอนหลักสองขั้นตอนด้วยกัน ดังรูปที่ 3.1 แสดงภาพขั้นตอนการจำแนกประเภทสัญญาณเสียงโดยอัตโนมัติของเสียงโอมะะ กับ เสียงอโอมะะ แบบสิทธิ และ เสียงอโอมะะ แบบอนิต



รูปที่ 3.1 ภาพขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงโอมะะ เสียงอโอมะะ แบบสิทธิ และ เสียงอโอมะะ แบบอนิตของพยัญชนะกับโดยอัตโนมัติ

จากรูปจะพบว่ามีขั้นตอนหลักสองขั้นตอน คือ ขั้นตอนการทำแหน่งช่วงกัลม และช่วงปล่อยลม และขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงโอมะะ และอโอมะะ โดยก่อนที่จะผ่านการทำแหน่งช่วงกัลม และช่วงปล่อยลม จะต้องผ่านขั้นตอนการเตรียมสัญญาณเสียงก่อน จากนั้น จึงค่อยนำเข้าสัญญาณเสียงส่งต่อให้กับขั้นตอนการทำแหน่งช่วงกัลม และช่วงปล่อยลม ซึ่งมีรายละเอียดของแต่ละขั้นตอนดังนี้

3.1. ขั้นตอนการนำเข้าสัญญาณเสียง

สัญญาณเสียงที่ป้อนเข้าสู่ระบบอยู่ในรูป สระ (Vowel V₁) พยัญชนะกัก (Stop Consonant C_s) สระ (Vowel V₂) จะเขียนยอดด้วยสัญลักษณ์ V₁C_sV₂ โดยที่สระตัวหน้าเป็นสระไม่น้ำพยางค์ และพยัญชนะเป็นพยัญชนะกักตันพยางค์ ได้แก่ บ ป พ ต ท ก ข ต่อด้วยเสียงสระ

ในภาษาไทย 8 หน่วยเสียง เช่น สระอะ อา อี อุ อู แอะ และสัญญาณเสียงที่เข้ามายังบันทึกด้วยความถี่ 44100 เฮิรตซ์

สาเหตุในการกำหนดรูปแบบของสัญญาณเสียงให้อยู่ในรูปคำโดยแบบ $V_1C_SV_2$
เนื่องมาจาก

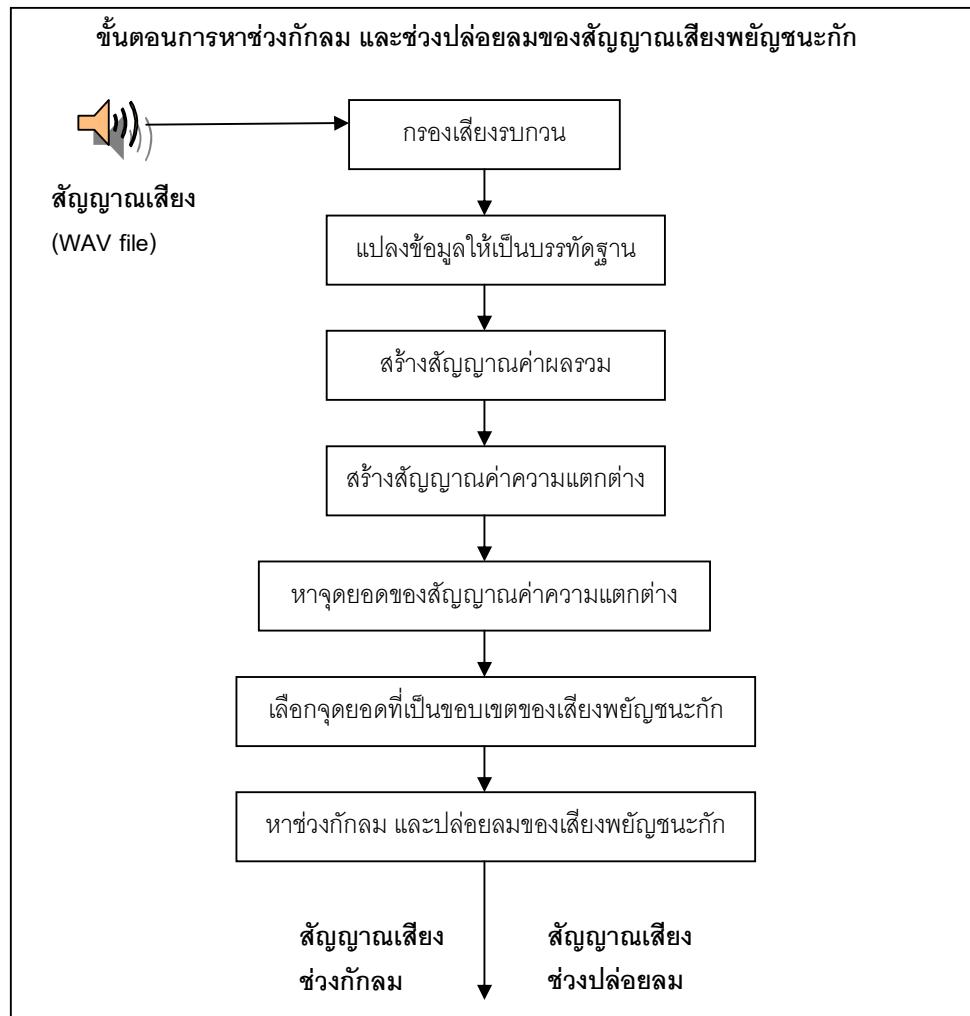
3.1.1. การฝึกการออกเสียงพยัญชนะกับต้นพยางค์ในขั้นพื้นฐานจะเริ่ม
ผ่านที่กลุ่มของคำโดย

3.1.2. การให้ก่อนเริ่มออกเสียงพยัญชนะกับต้นพยางค์มีการออกเสียง
นำหน้าด้วยสระจะแบบไม่เน้นพยางค์ (V_1) จะช่วยให้ผู้ฝึกสามารถสร้างช่องปิดได้สมบูรณ์แบบ
ส่งผลให้การพิจารณาในสัทศาสตร์ในช่วงของการกกลมสามารถทำได้ง่ายขึ้น

3.1.3. เนื่องจากในการเปลี่ยนคำโดยแต่ละครั้นออกจากมีเสียง
พยัญชนะต้นแล้ว สิ่งที่ขาดไม่ได้คือสระที่ตามมา ดังนั้นเพื่อให้ตรงกับสภาพความเป็นจริง ต้อง
พิจารณาถึงส่วนของสระที่ตามมาด้วย ในที่นี้จึงเน้นสระที่สำคัญในภาษาไทยทั้ง 8 หน่วยเสียง
เพื่อให้เกิดครอบคลุมกับความเป็นจริงมากที่สุด

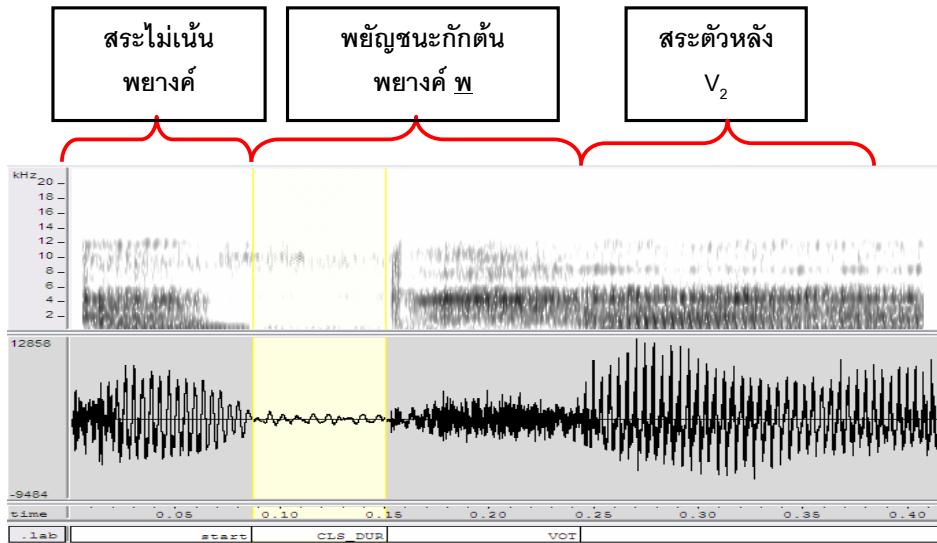
3.2. ขั้นตอนนาช่วงกกลม และช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกับ

ในขั้นตอนนี้จะรับสัญญาณเสียงจากขั้นตอนของการนำเข้าสัญญาณเสียงเข้ามา
เพื่อหาตำแหน่งช่วงกกลม และช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกับ แล้วส่งต่อให้ขั้นตอน
การจำแนกประเภทเสียงไมยะ อะยะ ดังรูปที่ 3.2 แสดงภาพขั้นตอนการหาตำแหน่งช่วงกกลม
ช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยตำแหน่งต้นพยางค์



รูปที่ 3.2 ภาพขั้นตอนการหาตำแหน่งช่วงกักลม และช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกักภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์

ในการหาช่วงกักลมและช่วงปล่อยลมนั้นจะอาศัยหลักการแบ่งเสียงพูดเป็นเซกเมนต์มาช่วยในการตัดคำ ทั้งนี้ เพราะว่าข้อมูลที่ใช้ในการเรียนรู้จำและเรียนรู้การตัดคำนั้นมีจำกัด ทำให้การใช้วิธีแบบเซกเมนต์จะเหมาะสมกว่าการใช้วิธีการแบ่งตามกรอบของเวลา อีกทั้งเมื่อพิจารณารูปคลื่นของพลังงาน (Energy Waveform) ในแต่ละครั้งที่เข้ามานแล้ว พบร่วมกับเขตของ $V_1C_SV_2$ ที่ค่อนข้างชัดเจน ดังจะเห็นได้จากรูปที่ 3.3 แสดงลักษณะของเซกเมนต์ของ $V_1C_SV_2$ ทำให้การเลือกใช้วิธีแบบเซกเมนต์น่าจะเหมาะสมกับการตัดสัญญาณเสียงที่เข้าในระบบ



รูปที่ 3.3 ภาพเชกเม้นต์ $V_1 C_s V_2$ โดยที่แบนภาพด้านบนเป็นสเปกตรограм (Spectrogram) และ
แบนภาพด้านล่างเป็นคลื่นของพลังงาน (Energy Waveform)

โดยมีรายละเอียดของขั้นตอนการแบ่งเสียงพูดแบบวิธีเชกเม้นต์ดังนี้

3.2.1. กรองเสียงรบกวน (Noise) ออกจากสัญญาณเสียงที่เข้ามาในระบบ โดยใช้วิธีจำกัดช่วงความถี่ (Band Pass)

3.2.2. เมื่อผ่านการกรองเสียงรบกวน จะทำการแปลงข้อมูลเสียงที่ได้ให้เป็นบรรทัดฐาน ตามที่ได้กล่าวถึงในทฤษฎีที่หัวข้อ 2.6 โดยใช้วิธีการแปลงค่าสูงสุดที่เปอร์เซ็นไทล์ที่ 95

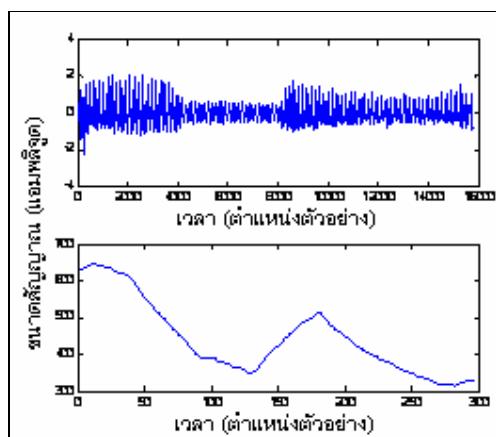
3.2.3. สร้างกรอบหน้าต่างของเวลาเพื่อใช้เป็นกรอบในการพิจารณาสัญญาณเสียงที่ละส่วน จากนั้นหาผลรวมของพลังงานของสัญญาณเสียงในกรอบหน้าต่างนั้น เมื่อหาผลรวมเสร็จจะเลื่อนหน้าต่างไปยังส่วนถัดไปของสัญญาณเสียง ทำไปจนกระทั่งสิ้นสุดสัญญาณเสียงที่เข้ามา จะได้สัญญาณของค่าผลรวมเป็นสัญญาณใหม่ ดังรูปที่ 3.4 แสดงแบนภาพเปรียบเทียบสัญญาณเสียงกับสัญญาณของค่าผลรวม

3.2.4. ปรับความเรียบให้กับสัญญาณของค่าผลรวม เพื่อลดค่าการเปลี่ยนแปลงที่ไม่แนบสำคัญลง

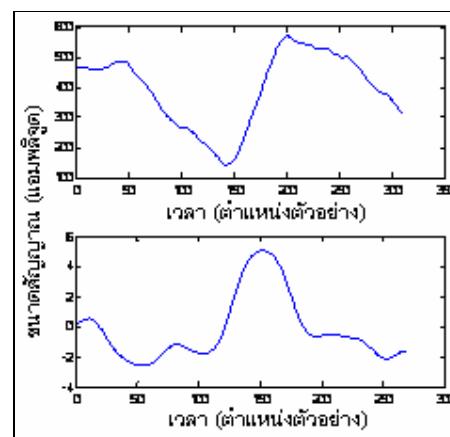
3.2.5. หากค่าความแตกต่างของสัญญาณของค่าผลรวม แล้วสร้างเป็นสัญญาณของค่าความแตกต่าง ดังรูปที่ 3.5 แสดงแผนภาพเปรียบเทียบระหว่างสัญญาณของค่าผลรวมกับสัญญาณของค่าความแตกต่าง

3.2.6. จากนั้นหาจุดยอดของสัญญาณค่าความแตกต่าง จะพบว่าหากขนาดของจุดยอดมีค่าเป็นบวกแสดงว่าสัญญาณเสียงในช่วงนั้นมีค่าพลังงานเพิ่มขึ้นจนถึงจุดสูงสุดในขณะนั้น ในทางกลับกันถ้าขนาดของจุดยอดมีค่าเป็นลบแสดงว่าสัญญาณเสียงมีค่าพลังงานลดลงจนถึงจุดต่ำสุดในช่วงนั้น ถ้าหากไม่ใช่ส่วนที่เป็นจุดยอดของพลังงานของสัญญาณเสียงจะให้ค่าเป็น 0 ดังรูปที่ 3.6 แสดงแผนภาพเปรียบเทียบสัญญาณค่าความแตกต่าง กับสัญญาณจุดยอด

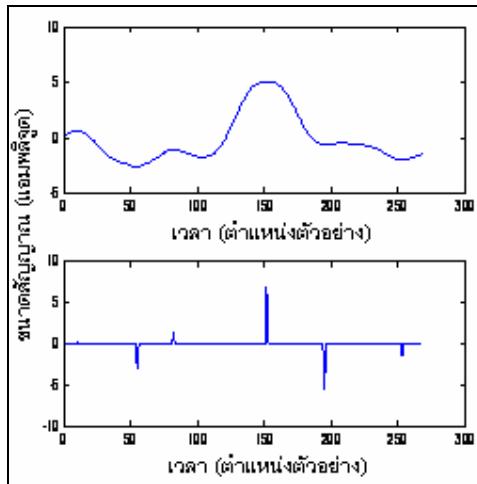
3.2.7. ลบตัวแหน่งของค่าจุดยอดที่มีโอกาสเป็นขอบของเซกเมนต์น้อยทึ่งไป เพื่อให้สามารถตัดสินใจเลือกจุดยอดได้แม่นยำขึ้น โดยจะลบตัวแหน่งของจุดยอดที่มีพิเศษทางค่า (บวก, ลบ) เมื่อกับตัวแหน่งของค่าจุดยอดก่อนหน้า และมีระยะห่างน้อยกว่าระยะห่างค่าเฉลี่ยทั้งหมดของตัวแหน่งจุดยอดทึ่งไป เนื่องจากตัวแหน่งดังกล่าวมักจะเป็นบริเวณรอยหยักของกราฟสัญญาณค่าความแตกต่างมากกว่าจะเป็นจุดยอดของสัญญาณค่าความแตกต่าง



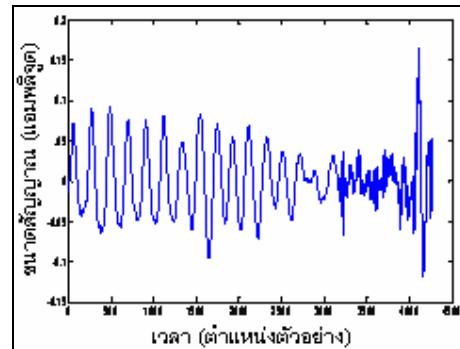
รูปที่ 3.4 ภาพเปรียบเทียบสัญญาณเสียง (ภาพบน) กับสัญญาณค่าผลรวม (ภาพล่าง)



รูปที่ 3.5 ภาพเปรียบเทียบสัญญาณค่าผลรวม (ภาพบน) กับสัญญาณค่าความแตกต่าง (ภาพล่าง)

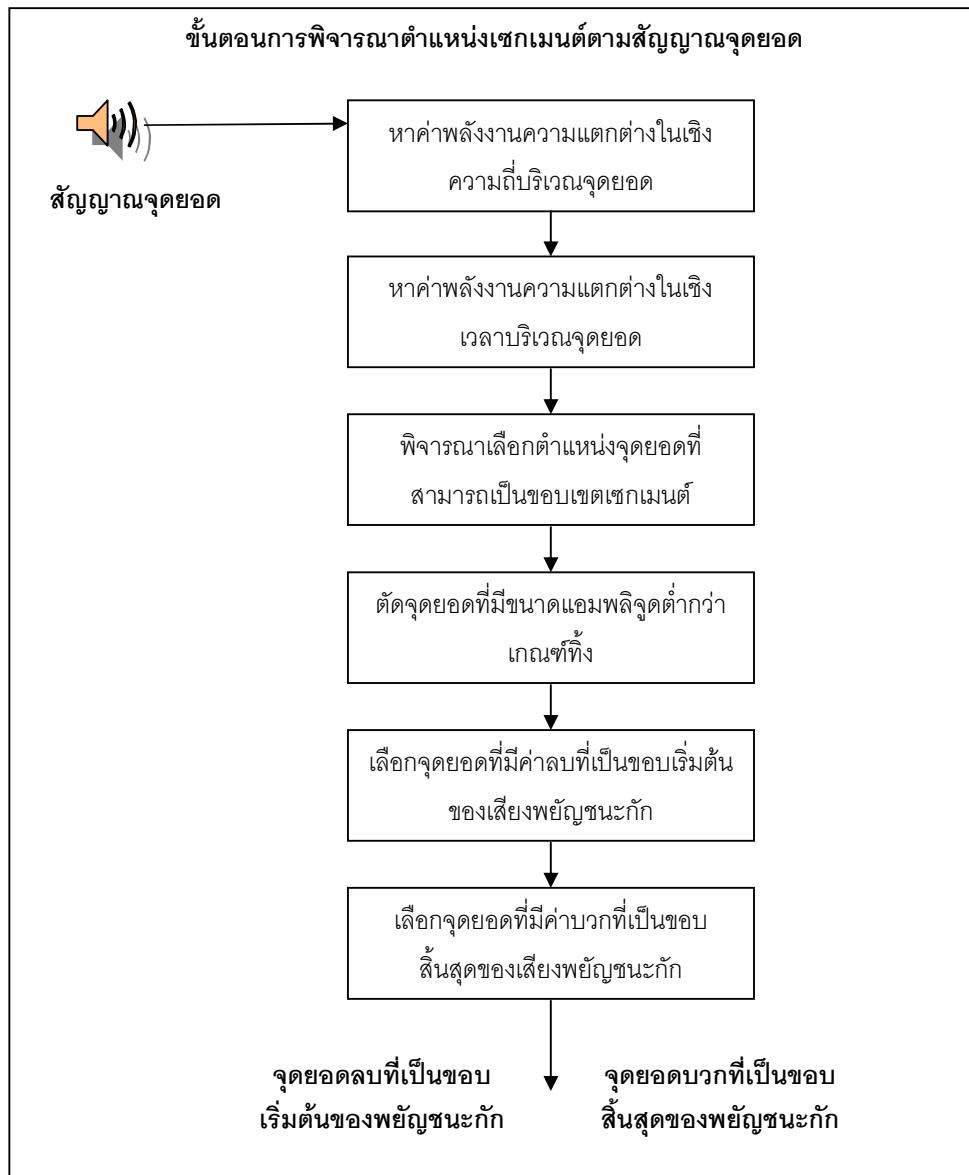


รูปที่ 3.6 ภาพเปรียบเทียบสัญญาณค่าความ
แตกต่าง (ภาพบน) กับสัญญาณจุดยอด (ภาพ
ล่าง)



รูปที่ 3.7 ภาพส่วนที่ตัดได้ขึ้นของพยัญชนะก็
ตันพยางค์

3.2.8. นำส่วนของจุดยอดที่ได้มาพิจารณาหาตำแหน่งที่แท้จริงของ
สัญญาณเสียงเพื่อให้ได้ส่วนของเสียงพยัญชนะก็ตันพยางค์ สำหรับวิธีการพิจารณาตำแหน่ง
เชกเม้นต์ตามจุดยอดนั้นมีวิธีการพิจารณา ดังรูปที่ 3.8 ต่อไปนี้

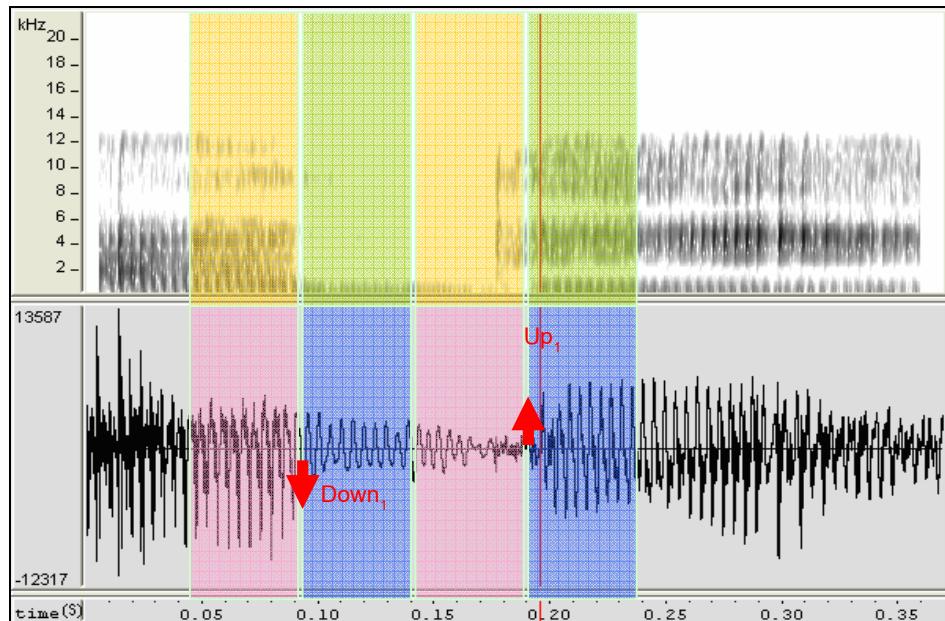


รูปที่ 3.8 ภาพขั้นตอนการพิจารณาดำเนินการเชกเม้นต์ตามสัญญาณจุดยอด

3.2.8.1. หากค่าพลังงานความแตกต่างในเชิงความถี่ของ พลังงานบวีเวนก่อนหน้าและหลังจากดำเนินการเชกเม้นต์จุดยอด (ความกว้างประมาณ 50 มิลลิวินาที) โดยค่าพลังงานที่ได้จะมาจากการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว จากนั้นหาผลรวมของพลังงานตั้งแต่ความถี่ที่ 1 ถึง 22,000 เฮิรตซ์ ดังตัวอย่างจากรูปที่ 3.9 แสดงภาพดำเนินการเชกเม้นต์พยัญชนะกัก

3.2.8.2. หากค่าพลังงานความแตกต่างในเชิงเวลาของบริเวณ

ก่อนหน้าและหลังตำแหน่งจุดยอด โดยค่าความแตกต่างที่ได้จะหมายจาก การลบกันระหว่างค่า พลังงานผลรวมในเชิงเวลาของบริเวณก่อนหน้าและหลังตำแหน่งจุดยอด (ความกว้างประมาณ 50 มิลลิวินาที) ดังตัวอย่างจากรูปที่ 3.9 แสดงภาพตำแหน่งบริเวณจุดยอดที่เป็นขอบของเซกเมนต์ พยัญชนะเดี่ยงกัก



รูปที่ 3.9 ภาพตำแหน่งบริเวณจุดยอดที่เป็นขอบของเซกเมนต์พยัญชนะกัก (บริเวณที่เป็นสีเหลือง และสีเขียว เป็นบริเวณหน้าและหลังจุดยอดที่ใช้คำนวณพลังงานในเชิงความถี่ และบริเวณสีชมพู และสีน้ำเงิน เป็นบริเวณหน้าและหลังจุดยอดที่ใช้คำนวณพลังงานในเชิงเวลา)

3.2.8.3. นำค่าพลังงานความแตกต่างทั้งสองมา

พิจารณาเลือกตำแหน่งจุดยอดที่มีโอกาสเป็นขอบของเซกเมนต์พยัญชนะกัก

โดยถ้าเป็นขอบเริ่มต้นของพยัญชนะกัก จะเป็นบริเวณที่มีค่าจุดยอดเป็นลบ มีค่าพลังงานความแตกต่างในเชิงความถี่ หรือในเชิงเวลาเป็นบวก หากมีบริเวณจุดยอดที่เป็นลบ แต่มิได้มีค่าพลังงานความแตกต่างเป็นบวกจะไม่นำมาพิจารณาเป็นขอบของเซกเมนต์

แต่ถ้าหากเป็นขอบสิ้นสุดของพยัญชนะกัก จะเป็นบริเวณที่มีค่าจุดยอดเป็นบวก และมีค่าพลังงานความแตกต่างในเชิงความถี่ หรือในเชิงเวลาเป็น

ลบ หากมีบริเวณจุดยอดที่เป็นบวก เมื่อได้มีค่าพลังงานความแตกต่างเป็นลบจะไม่นำมาพิจารณาเป็นขอบสิ้นสุดของเซกเมนต์พยัญชนะก็

3.2.8.4. กรองบริเวณจุดยอดที่ข้าดแคมเพลจุดของจุดยอดน้อยกว่าเกณฑ์ (Ratio) ที่สูงไป โดยเกณฑ์ที่ใช้สามารถคำนวณได้จากสมการ (3.1) และค่าเกณฑ์ที่จะใช้จะแยกเป็น 2 ค่า เป็นเกณฑ์ของจุดยอดที่เป็นบวก และเกณฑ์ของจุดยอดเป็นลบโดยการกรองนี้จะทำหลังจากการพิจารณาตัดจุดยอดโดยการใช้ค่าพลังงานความแตกต่างในเชิงความถี่และเวลาจากข้างต้น และจะพิจารณาต่อเมื่อมีจุดยอดบวก หรือจุดยอดลบมากกว่า 2 จุดยอด

$$Ratio = ((Max - Min) \times 0.3) + Min \quad (3.1)$$

โดยที่ Max, Min คือค่าสัมบูรณ์มากสุด และน้อยสุดของจุดยอดในเชิงเวลา ตามลำดับ

3.2.8.5. เมื่อได้จุดยอดที่มีโอกาสเป็นขอบของเซกเมนต์พยัญชนะตันเสียงก็กมากแล้ว จะทำการแยกพิจารณาเพื่อหาขอบเริ่มต้น โดยพิจารณาบริเวณจุดยอดเป็นค่าลบ และพิจารณาเพื่อหาขอบสิ้นสุด โดยพิจารณาบริเวณจุดยอดมีค่าเป็นบวก

ในการพิจารณาจะเลือกบริเวณจุดยอดที่มีค่าเป็นบวก และมีค่าเป็นลบ ที่มีขนาดแคมเพลจุดสูงสุดอย่างละ 2 อันดับแรก มากวิเคราะห์ โดยที่บริเวณจุดยอดที่มีขนาดแคมเพลจุดมากที่สุดและมีค่าเป็นลบ ($Down_1$) จะต้องป่วยภัยก่อนบริเวณของจุดยอดที่มีค่าแคมเพลจุดมากที่สุดและมีค่าเป็นบวก (Up_1) ทั้งนี้เนื่องมาจากว่าบริเวณ $Down_1$ จะเป็นบริเวณขอบเริ่มต้นของพยัญชนะก็ และบริเวณ Up_1 จะเป็นบริเวณขอบสิ้นสุดของพยัญชนะตันเสียงกักตามที่ได้กล่าวแล้วข้างต้น ดังรูปที่ 3.9 แสดงภาพตำแหน่งบริเวณจุดยอดที่เป็นขอบของเซกเมนต์พยัญชนะเสียงกัก แต่ถ้าหากพบว่าบริเวณ $Down_1$ อยู่ใกล้กว่าบริเวณ Up_1 จะทำการพิจารณาบริเวณจุดยอดลบใหม่แทน โดยการเลื่อนตำแหน่งไปพิจารณาที่จุดยอดเป็นลบแต่เมื่อขนาดแคมเพลจุดมากเป็นอันดับที่สองแทน

3.2.8.6. เมื่อสามารถเลือกบริเวณที่เป็นขอบเริ่มต้นของพยัญชนะเสียงกัก ขั้นตอนต่อมาจะพิจารณาหาค่าจุดยอดบวกที่น่าจะเป็นขอบสิ้นสุดของพยัญชนะตันเสียงกักมากที่สุด เนื่องจากพยัญชนะเสียงกักเป็นพยัญชนะที่ประกอบไปด้วย สองเซกเมนต์ คือเซกเมนต์กักลม และเซกเมนต์ปล่อยลม ในช่วงเริ่มต้นของเซกเมนต์ปล่อยลมถ้ามีการเปลี่ยนแปลงชัดเจนในเชิงเวลา หรือในเชิงความถี่ จะปรากฏจุดยอดที่เป็นบวกขึ้นมา หนึ่งจุดยอดเพิ่มเติมจากบริเวณที่เป็นขอบสิ้นสุดของเซกเมนต์พยัญชนะเสียงกัก โดยขนาดของแคมเพลจุดของ

ทั้ง 2 จุดยอดบวกจะมีค่ามากที่สุดเป็น อันดับหนึ่ง หรือ อันดับสอง และට่อสัญญาณเสียงที่เข้ามา ถ้าจุดยอดบวกที่มีแอมเพลจูดมากเป็นอันดับหนึ่ง อยู่ไกลกว่าจุดยอดที่มีแอมเพลจูดเป็นอันดับสองจะเลือกให้จุดยอดบวกอันดับหนึ่ง นั้นเป็นขอบของเซกเมนต์พยัญชนะเสียงกัก แต่ถ้าพบว่าจุดยอดบวกที่มีขนาดแอมเพลจูดมากเป็นอันดับหนึ่ง นั้นอยู่ในตำแหน่งที่ถึงก่อนจุดยอดบวกที่มีค่าแอมเพลจูดเป็นอันดับสอง จะไม่สามารถตัดสินใจได้ทันทีว่าจุดยอดบวกใดเป็นขอบของเซกเมนต์พยัญชนะเสียงกัก ทำให้ในการพิจารณาเลือกบริเวณที่เป็นขอบสิ้นสุดของเซกเมนต์นั้นจำเป็นต้องประยุกต์ใช้วิธีการแก้ปัญหาแบบศึกษาสำนึก (Heuristic Approach) จากฐานข้อมูลเสียงที่มีอยู่มาเป็นเครื่องมือช่วยในการตัดสินใจเลือกจุดยอดที่เป็นบวก

3.2.8.7. วิธีการแก้ปัญหาแบบศึกษาสำนึก

(Heuristic Approach) ที่ใช้เป็นเครื่องมือในการเลือกบริเวณจุดยอดบวกที่น่าจะเป็นขอบสิ้นสุดของเซกเมนต์พยัญชนะเสียงกัก มีรายละเอียดดังต่อไปนี้

- ขั้นตอนที่ 1 หากตำแหน่งจุดยอดบวกที่มีขนาดแอมเพลจูดมากเป็นอันดับที่ 1 (Up_1) และตำแหน่งจุดยอดบวกที่มีแอมเพลจูดมากเป็นอันดับที่ 2 (Up_2) จากนั้นพิจารณาว่าระหว่าง Up_1 กับ Up_2 หากบริเวณ Up_2 ปรากฏขึ้นมาก่อน จะให้บริเวณ Up_1 นั้นเป็นตำแหน่งขอบเริ่มต้นของเซกเมนต์ซึ่งปล่อยลมหายใจบริเวณ Up_2 ปรากฏขึ้นมาทีหลัง โดยจะถือว่าจุดยอด Up_1 นี้เป็นจุดยอดทางซ้าย (Left) และจุดยอด Up_2 ที่ปรากฏทีหลังเป็นจุดยอดทางขวา (Right) โดยจุดยอด Right นี้มีความน่าจะเป็นขอบของเซกเมนต์พยัญชนะต้นเสียงกักมากกว่า Left

- ขั้นตอนที่ 2 หากค่าความต่างของพลังงานรวมในเชิงความถี่ที่ความถี่ตัวของบริเวณก่อนหน้าและหลังของจากตำแหน่ง Left ไป 50 มิลลิวินาที และพลังงานที่จะรวมนั้นรวมจากช่วงความถี่ 1 ถึง 100 เฮิรตซ์ จะขอแทนค่าความต่างที่ได้ด้วย $absLowLeft$

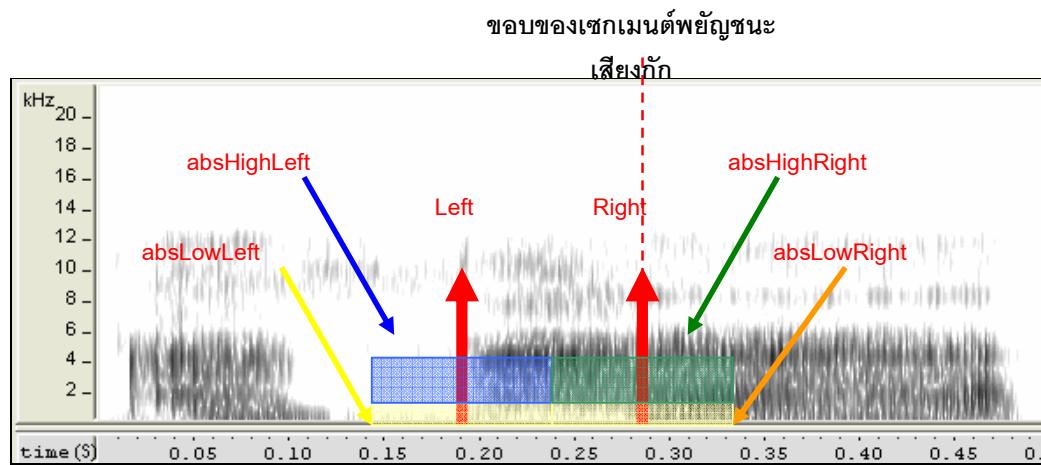
- ขั้นตอนที่ 3 หากค่าความต่างของพลังงานรวมในเชิงความถี่ที่ความถี่ตัวของบริเวณก่อนหน้าและหลังของจากตำแหน่ง Right ไป 50 มิลลิวินาที และพลังงานที่จะรวมนั้นรวมจากช่วงความถี่ 1 ถึง 100 เฮิรตซ์ จะขอแทนค่าความต่างที่ได้ด้วย $absLowRight$

- ขั้นตอนที่ 4 หากค่าความต่างของพลังงานรวมในเชิงความถี่ที่ความถี่สูงของบริเวณก่อนหน้าและหลังของจากตำแหน่ง Left ไป 50 มิลลิวินาที และพลังงานที่จะรวมนั้นรวมจากช่วงความถี่ 2,000 ถึง 4,000 เฮิรตซ์ จะขอแทนค่าความต่างที่ได้ด้วย $absHighLeft$

- ขั้นตอนที่ 5 หาค่าความต่างของพลังงานรวมในเชิงความถี่ที่ความถี่สูงของบริเวณก่อนหน้าและหลังของจากตำแหน่ง Right ไป 50 มิลลิวินาที และพลังงานที่จะรวมนั้นรวมจากช่วงความถี่ 2,000 ถึง 4,000 เฮิรตซ์ จะขอแทนค่าความต่างที่ได้ด้วย absHighRight

- ขั้นตอนที่ 6 เมื่อได้ค่า absLowLeft, absLowRight, absHighLeft, absHighRight มาเรียบร้อย จะเริ่มพิจารณาที่ absLowRight ก่อน โดยที่ถ้าจุดยอด Right เป็นขอบของเซกเมนต์พยัญชนะตัวเดียว ก็จะมีค่า absLowRight มาก (จากฐานข้อมูลเดียวกับที่มีอยู่บ่อกว่า ถ้า absLowRight มีค่ามากกว่า 25) ให้ถือว่าจุดยอด Right เป็นขอบของเซกเมนต์พยัญชนะกักได้ทันที ทั้งนี้เนื่องจากสังเกตเห็นว่าบริเวณที่เป็นช่วงปล่อยลงนั้นจะไม่มีพลังงานที่ความถี่ต่ำ ส่วนบริเวณที่เป็นช่วงกักลงนั้นมักจะมีพลังงานที่ความถี่ต่ำ โดยเฉพาะอย่างยิ่งเดียงพยัญชนะกักแบบโฉะ ส่วนบริเวณที่เป็นช่วงของสรวงจะมีพลังงานที่ความถี่ต่ำ ทำให้บริเวณที่เป็นขอบระหว่างพยัญชนะกักและสรวง นั้นมีความน่าจะเป็นที่จะมีความแตกต่างของพลังงานที่ความถี่ต่ำสูง ดังรูปที่ 3.10 แสดงภาพเบริญบที่แสดงพลังงานของ absLowLeft absHighLeft absLowRight และ absHighRight แต่ถ้าค่าของ absLowRight มีค่าน้อย ความน่าจะเป็นที่จุดยอด Left เป็นขอบของพยัญชนะเดียงกักจะมีค่ามากกว่า ทั้งนี้จะนำค่า absHighLeft และ absHighRight มาพิจารณาควบคู่ในการตัดสินใจ

- ขั้นตอนที่ 7 ในกรณีที่ยังไม่สามารถตัดสินใจได้จากค่า absLowRight จะนำค่า absHighLeft และ absHighRight มาพิจารณา ในการตัดสินใจ โดยถ้าจุดยอด Right เป็นขอบจริง จะมีค่า absHighRight น้อยกว่า absHighLeft และมีค่า absLowLeft มาก แต่ถ้าหากค่า absLowRight กับค่า absHighRight มีค่าน้อยมาก แสดงว่าจุดยอด Right นั้นน่าจะอยู่ในช่วงของเซกเมนต์สรวง ทำให้จุดยอด Left เป็นขอบของพยัญชนะเดียงกักแทน



รูปที่ 3.10 ภาพเปรียบเทียบเพียงพลังงานของ absLowLeft absHighLeft absLowRight และ absHighRight ของสัญญาณเสียงพยัญชนะกัก อะพะ /apha/

เมื่อพิจารณาเลือกจุดยอดlob และจุดยอดbau ที่เป็นขอบของเซกเมนต์ สัญญาณเสียงพยัญชนะกักเรียบร้อยแล้วจะได้สัญญาณเสียงพยัญชนะกักออกมากดังรูปที่ 3.7 แสดงแผนภาพส่วนของเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์ที่ได้จากการทำเซกเมนต์

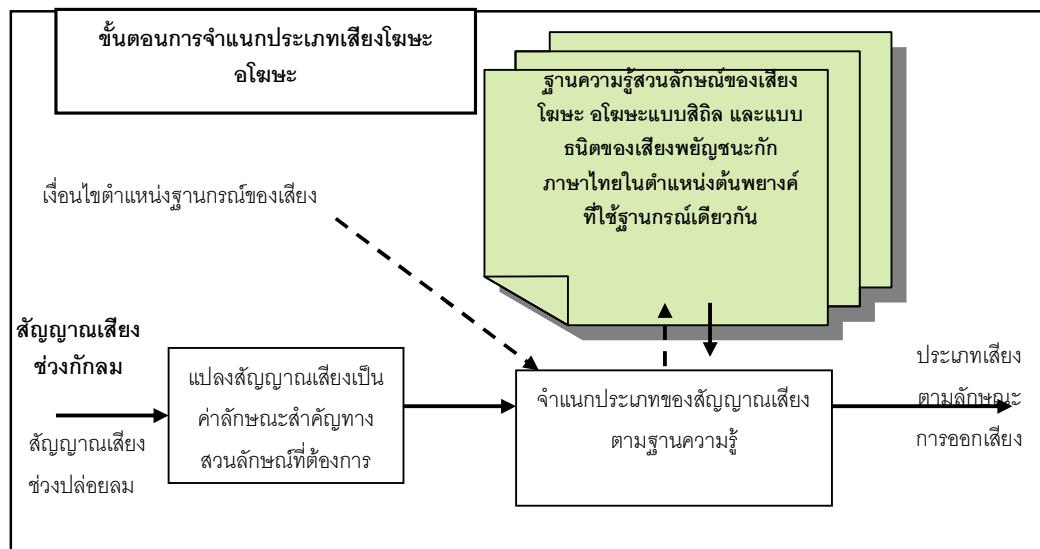
3.2.9. นาตำแหน่งเริ่มต้นช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกัก ตันพยางค์หลังจากที่ได้ช่วงของสัญญาณเสียงพยัญชนะกัก ในกระบวนการเริ่มต้นของช่วงปล่อยลมนั้นจะใช้ค่าพลังงานในเชิงความถี่มาเป็นตัวกรอง habitats ที่น่าจะเป็นตำแหน่งเริ่มต้นของช่วงปล่อยลม โดยจะสร้างกรอบหน้าต่างของเวลาขึ้นมาแล้วหาพลังงานรวมที่ความถี่ต่างๆ เลื่อนกรอบหน้าต่างไปเรื่อยๆ จนกระทั่งสิ้นสุดสัญญาณเสียง หลังจากได้ค่าพลังงานรวมแต่ละความถี่ในแต่ละกรอบหน้าต่าง จะนำค่าที่ได้ไปกรองความถี่ หากพบว่าบาริเวนได้เริ่มมีพลังงานสูงทั้งช่วงความถี่ต่ำ กลาง และสูง บริเวณนั้นจะเป็นตำแหน่งเริ่มต้นของช่วงปล่อยลม

เกณฑ์ที่ใช้ในการกรอง habitats ตำแหน่งเริ่มต้นช่วงปล่อยลมนั้นจะแบ่งออกเป็น 3 ช่วงได้แก่ ช่วงความถี่ต่ำ (0 ถึง 1,000 เฮิรตซ์) ความถี่กลาง (2,000 ถึง 6,000 เฮิรตซ์) และความถี่สูง (8,000 ถึง 10,000 เฮิรตซ์) โดยที่ช่วงความถี่ต่ำมีค่าพลังงานประมาณ -25 ถึง -10 เดซิเบล ที่ช่วงความถี่กลางมีค่าพลังงานประมาณ -30 ถึง -10 เดซิเบล และที่ช่วงความถี่สูงมีค่าพลังงานประมาณ -55 ถึง -35 เดซิเบล ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับฐานการณ์ของสัญญาณเสียง

เมื่อ habitats เริ่มต้นของช่วงปล่อยลงได้ จะนำตำแหน่งดังกล่าว พร้อมทั้งจุดยอดลงที่เป็นขอบเริ่มต้น และจุดยอดบางที่เป็นขอบสันสุดของพยัญชนะก็ มหาส่วนของช่วงกักลม และช่วงปล่อยลมพยัญชนะต้นเสียงก็ เพื่อส่งต่อให้กับขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงโอมะ อโอมะต่อไป

3.3. ขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงโอมะ อโอมะ

ในขั้นตอนนี้จะรับสัญญาณเสียงสองส่วนมาจากการหาช่วงกักลม ช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะก็ ได้แก่ ส่วนของช่วงกักลม และส่วนของช่วงปล่อยลมมาใช้ในการจำแนกประเภท และรับเงื่อนไขตำแหน่งฐานกรองของเสียงมาเป็นเงื่อนไขการทำงานของส่วนจำแนกประเภทของสัญญาณเสียงตามลักษณะการออกเสียงโอมะ อโอมะแบบสิบิล และแบบอนิติ ใน การจำแนกประเภทประกอบไปด้วยหลายส่วน ดังรูปที่ 3.11 แสดงภาพส่วนประกอบของขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงโอมะ อโอมะ มีรายละเอียดดังนี้



รูปที่ 3.11 ภาพส่วนประกอบของขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงโอมะ อโอมะ

3.3.1. จัดเตรียมฐานความรู้ส่วนลักษณ์ของเสียงโอมะ อโโมะแบบสิทธิ และแบบชนิดของเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ที่ใช้ฐานกรรณเดียวกัน ฐานความรู้ส่วนลักษณ์นี้ได้มาจาก การนำสัญญาณเสียงพยัญชนะกับไปสักดหาดค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ จากนั้นนำไปใช้เป็นชุดข้อมูลสอนเพื่อเรียนรู้ลักษณะที่แตกต่างกันของเสียงโอมะ อโโมะแบบสิทธิ และอโโมะแบบชนิด โดยสัญญาณเสียงพยัญชนะกับต้นพยางค์ที่ใช้จะเก็บจาก กลุ่มของคนปกติ มาเป็นฐานความรู้ส่วนลักษณ์

สัญญาณเสียงกลุ่มของคนปกติ ประกอบไปด้วยเสียงของคนปกติที่พูดภาษาไทยได้ จำนวน 10 คน เป็นเพศชาย 5 คน และเพศหญิง 5 คน การเก็บเสียงของคนปกติ จะช่วยให้ศึกษาและค้นคว้าหาข้อแตกต่างของเสียงโอมะ เสียงอโโมะแบบสิทธิ และเสียงอโโมะแบบชนิดในแบบที่ถูกต้อง การบันทึกข้อมูลจะใช้ความถี่ที่ 44,100 เฮิรตซ์ และกำหนดให้สัญญาณเสียงที่เข้ามาอยู่ในรูปแบบ ສระ (Vowel) พยัญชนะ (Stop Consonant) ສระ (Vowel) ($V_1-C_s-V_2$) โดยที่ สรระตัวแรกเป็นสระอะแบบไม่นั่นพยางค์ พยัญชนะเป็นเสียงของพยัญชนะกับต้นพยางค์ มีด้วยกันเป็น 8 เสียงหลัก บ ป พ ດ ຕ ທ ກ ຂ และสระตัวหลังเป็นเสียงสระ 8 เสียง คือ ສະອະ ອາ ອີ ອື ອູ ແອະ ແວ รวมเสียงที่จัดเก็บทั้งสิ้น 640 เสียง

3.3.2. แปลงสัญญาณเสียงเป็นค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ ที่ต้องการ ในงานวิจัยนี้จะใช้ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ทั้งหมด 5 ค่าด้วยกัน คือ ความยาวช่วงกักลม ความยาวช่วงปล่อยลม ค่าพลังงานเฉลี่ยในช่วงความถี่ต่ำของสัญญาณเสียงช่วงกักลม และ ค่าพลังงานของช่วงปล่อยลม ทั้ง 4 ค่านี้ได้มาจากผลงานวิจัยของผู้ทำวิจัยที่ได้ตีพิมพ์ [15] นอกจากนี้ยังเพิ่มเติมค่าจำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแก่วงเกินค่าศูนย์ (Zero Crossing Rate: ZCR) ในช่วงกักลมมาเป็นค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ที่ 5 เพื่อช่วยให้การจำแนกเสียงอโโมะ แบบสิทธิแล้วมากยิ่งขึ้น

- การหาความยาวช่วงกักลม และช่วงปล่อยลม จะวัดจาก การหาค่าผลรวมของจำนวนตัวอย่าง (Sampling) ที่ได้จากสัญญาณเสียงในเชิงเวลา

- ค่าพลังงานเฉลี่ยในช่วงความถี่ต่ำของสัญญาณเสียง ในช่วงกักลม สามารถหาได้ตามพังก์ชันต่อไปนี้

$$E_{Ave} = \left\{ \sum_{i=1}^N PowerY_{low}(x_i) \right\} / length(x) \quad (3.2)$$

โดยที่ E_{Ave} คือค่าพลังงานเฉลี่ยที่ความถี่ต่างของช่วงกักลมของสัญญาณเสียง x ส่วน $length(x)$ คือความยาวช่วงกักลม และ i, N คือตำแหน่งตัวอย่าง (Sampling) ของสัญญาณเสียงช่วงกักลมเชิงเวลา โดยที่ N คือตำแหน่งตัวอย่างสุดท้ายของสัญญาณเสียงช่วงกักลมที่พิจารณา

$$PowerY_{low}(x_i) = Y_i * conj(Y_i) / 1024 \quad (3.3)$$

โดยที่ $PowerY_{low}(x_i)$ คือค่าพลังงานรวมในเชิงความถี่ที่ 60 ถึง 300 เฮิรตซ์ของสัญญาณเสียงช่วง x_i และ $conj(Y_i)$ คือค่าสังยุค (Conjugate) ของ Y_i สำหรับ Y_i นั้นสามารถหาได้ดังนี้

$$Y_i = fft(x_i) \quad (3.4)$$

โดยที่ Y_i คือสัญญาณเสียงในเชิงความถี่จากการแปลงฟูเรียร์อย่างเรียว $fft(x_i)$ สัญญาณเสียงเชิงเวลาช่วง x_i

- ค่าพลังงานของช่วงปล่องลม จะวัดจากค่าพลังงานของสัญญาณเสียงช่วงปล่องลม สามารถหาได้ดังต่อไปนี้

$$E_{Sum} = \sum_{i=1}^N PowerY_{total}(x_i) \quad (3.5)$$

โดยที่ E_{Sum} คือพลังงานรวมของช่วงปล่องลม ส่วน $PowerY_{total}(x_i)$ คือค่าพลังงานรวมในเชิงความถี่ของทุกความถี่ของสัญญาณเสียงเชิงเวลาช่วง x_i และ i, N คือตำแหน่งตัวอย่าง (Sampling) ของสัญญาณเสียงช่วงปล่องลม โดยที่ N คือตำแหน่งตัวอย่างสุดท้ายของช่วงสัญญาณเสียงที่พิจารณา

- ค่าจำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแก่วงเกินค่าศูนย์ของช่วงกักลม สามารถหาได้ดังต่อไปนี้

$$S_{num} = \sum_{i=1}^N Zcr(x_i) \quad (3.6)$$

โดยที่ S_{num} คือค่าจำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแก่กว่าเกินค่าศูนย์ของช่วงกากล x_i คือสัญญาณเสียงช่วงกากลตามตำแหน่งตัวอย่างที่ i ส่วน i, N คือตำแหน่งตัวอย่าง (Sampling) ของสัญญาณเสียงช่วงกากล โดยที่ N คือตำแหน่งตัวอย่างสุดท้ายของช่วงสัญญาณเสียงที่พิจารณา และ $Zcr(x_i)$ สามารถหาได้ดังนี้

$$Zcr(x_i) = \left\{ \begin{array}{l} 1 \mid (x_i * x_{i-1}) < 0 \end{array} \right\} \quad (3.7)$$

หรือ

$$Zcr(x_i) = \left\{ \begin{array}{l} 0 \mid (x_i * x_{i-1}) > 0 \end{array} \right\} \quad (3.8)$$

3.3.3. จำแนกประเภทของสัญญาณเสียงตามฐานความรู้ เมื่อหาค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ของสัญญาณเสียงเรียบร้อยแล้ว จะส่งมายังขั้นตอนจำแนกประเภทของสัญญาณเสียง ในขั้นตอนนี้จะรับค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ที่ได้ไปจัดกลุ่ม เปรียบเทียบกับข้อมูลค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ที่มีอยู่ในฐานความรู้ส่วนลักษณ์ของเสียง โอมะะ โอมะะแบบสิถิล และโอมะะแบบชนิดของเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์ที่ใช้ฐานกรรณ์เดียวกัน

ในการทำงานขั้นตอนนี้จะรับเงื่อนไขตำแหน่งฐานกรรณ์ของเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์ภาษาไทยจากภาษาเป็นเงื่อนไขในการจำแนกประเภทเสียงด้วย โดยเงื่อนไขที่ได้จะเป็นกุญแจในการดึงข้อมูลจากฐานความรู้ส่วนลักษณ์ ยกตัวอย่างเช่น เลือกเงื่อนไขการออกเสียงเป็นฐานริมฝีปาก ขั้นตอนจำแนกประเภทจะดึงชุดข้อมูลค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์จากกลุ่มฐานริมฝีปากมาเป็นข้อมูลในการสอนลักษณะรูปแบบของเสียงโอมะะ โอมะะแบบสิถิล และโอมะะแบบชนิดของสัญญาณเสียงฐานริมฝีปาก

สำหรับการจำแนกประเภทสัญญาณเสียงนั้นจะนำหลักการวิเคราะห์แบบดิสคริปтивเนต์เข้าสัมภានที่ได้อธิบายไว้แล้วในหัวข้อ 2.8 มาใช้ควบคู่ไปกับค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ที่ได้มาจากหลักการสอนสัทศาสตร์ เพื่อช่วยในการจำแนกประเภทเสียงโอมะะ หรือโอมะะแบบสิถิล หรือโอมะะแบบชนิดของพยัญชนะตันเสียงกักที่ใช้ฐานกรรณ์เดียวกัน

บทที่ 4

การทดลองและผลการทดลอง

บทนี้จะนำเสนอเกี่ยวกับการทดลอง ผลการทดลอง และการวิเคราะห์ผลการทดลองของการจำแนกเสียงพยัญชนะกภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ ซึ่งเป็นการทดลองเพื่อหาค่าความถูกต้องของการจำแนกเสียง โดยการทดลองนั้นจะแบ่งออกเป็น 4 ชุด ดังนี้

4.1. การประเมินความสามารถในการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกของค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ที่ใช้

4.2. การทดลองวัดความคลาดเคลื่อนการหาช่วงกักลม และช่วงปล่อยลมของพยัญชนะต้นเสียงกักโดยอัตโนมัติ

4.3. การทดลองหาความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ เมื่อใช้หลักการส่วนสัทศาสตร์มาจำแนกประเภทเสียง

4.4. การทดลองหาความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะเสียงกักภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ เมื่อใช้หลักการส่วนสัทศาสตร์มาจำแนกประเภทเสียง โดยใช้สัญญาณเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานโหนเป็นสัญญาณทดสอบ

โดยในการทดลองชุดที่ 4.1 และ 4.2 จะเปรียบเทียบกับผลการจำแนกประเภท และวัดของผู้ทำวิจัย ส่วนการทดลองชุดที่ 4.3 จะนำผลการจำแนกประเภทที่ได้เปรียบเทียบผลการจำแนกประเภทเสียงของผู้ทำวิจัย และจากวิธีของยิดเดนมาრ์คอฟ ส่วนในการทดลองชุดที่ 4.4 ผลการจำแนกประเภทที่ได้ไปเปรียบเทียบกับผลการจำแนกของผู้เชี่ยวชาญทางด้านส่วนลักษณ์จำนวน 3 ท่าน และจากวิธีของยิดเดนมาร์คอฟ รายละเอียดของวิธีการทดลอง ชุดข้อมูลที่ใช้ในการทดลอง ผลการทดลองของ และผลการวิเคราะห์การทดลอง ในแต่ละชุดการทดลองมีดังนี้

4.1. การประเมินความสามารถในการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ที่ใช้

การประเมินความสามารถในการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์นั้น จะนำสัญญาณเสียงที่บันทึกไว้มาผ่านการตัดแบ่งช่วงกักล้ม และช่วงปล่อยลอมโดยผู้ทำวิจัย จากนั้นนำไปผ่านขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียง ซึ่งมีรายละเอียดดังนี้

4.1.1. การเตรียมการทดลอง

4.1.1.1. บันทึกสัญญาณเสียงในรูปแบบ ສระ (Vowel) พยัญชนะ (Stop Consonant) ສระ (Vowel) ($V_1-C_s-V_2$) โดยที่ สร음을แรกเป็นสระอะแบบไม่นเนนพยางค์ พยัญชนะเป็นเสียงของพยางค์ต้นพยางค์ มีด้วยกันเป็น 8 เสียงหลัก บ ป พ อ စ ຖ ກ ຂ และสรตัวหลังเป็นเสียงสระ 8 เสียง คือ ສະອະ อາ อີ ອູ ອຸ ແອະ ແອ ในการบันทึกจะบันทึกจากเสียงของคนปกติ เพศหญิง 5 คน และเพศชาย 5 คน รวมทั้งสิ้น 640 เสียง

4.1.1.2. นำสัญญาณเสียงทั้ง 640 เสียง มาตัดแบ่งเป็นส่วนของเสียงพยัญชนะกักษณะจากนั้นหาช่วงกักล้ม และช่วงปล่อยลอมจากเสียงพยัญชนะกักษณ์ที่ได้

4.1.2. การทดลอง

4.1.2.1. นำช่วงกักล้ม และช่วงปล่อยลอมของเสียงพยัญชนะกักษณ์ที่ได้จากขั้นตอนการเตรียมการทดลองมาสัดห้าค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ 4 ค่าได้แก่ ความยาวช่วงกักล้ม ความยาวช่วงปล่อยลอม ค่าพลังงานเฉลี่ยในช่วงความถี่ต่ำของสัญญาณเสียงช่วงกักล้ม และ ค่าพลังงานของช่วงปล่อยลอม สำหรับวิธีการสัดห้าค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์นั้นได้อธิบายไว้แล้วในหัวข้อ 3.3.2

4.1.2.2. ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ที่สกัดได้ เปรียบเสมือนเป็นค่าลักษณะประจำของแต่ละสัญญาณเสียง การทดสอบการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักษณ์จะใช้หลักการวิเคราะห์แบบดิสคริปтивน็อตซิงเด้นมาช่วยในการจำแนกประเภทเสียง โดยการใช้ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ของเสียง บ และเสียง ດ มาสร้างเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะของเสียง โມชา ของฐานริมฝีปาก และฐานปูมเหงือก ส่วนเสียงโโมชาแบบสิบิลนั่นจะใช้เสียง ປ ຕ และเสียง ກ มาสร้างเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะของฐานริมฝีปาก ฐานปูมเหงือก และฐานเพดานอ่อน สำหรับเสียงโโมชาแบบชนิดจะใช้เสียง ພ ຖ และเสียง ຂ มาสร้างเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะของฐานริมฝีปาก ฐานปูมเหงือก และฐานเพดานอ่อน

4.1.2.3. ในการทดสอบนั้นใช้หลักการสุ่มเลือกออกหันนึงเพื่อตรวจสอบ (Leave-One-Out Cross Validation) มาช่วยในการทดสอบ โดยจะเลือกหยอดเดียว ออกมาที่ละสัญญาณเสียงมาเป็นเสียงทดสอบของภาระจำแนกประเภทเสียง จากนั้นจะให้สัญญาณเสียงที่เหลือ เป็นเสียงของชุดข้อมูลสอน ชุดข้อมูลสอนนั้นจะช่วยให้การวิเคราะห์แบบดิศเครมิแนต์เชิงเส้นได้เรียนรู้ถึงลักษณะประจำของแต่ละสัญญาณเสียง โดยในการเรียนรู้นั้น จะใช้ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะมาเป็นค่าลักษณะประจำของแต่ละสัญญาณเสียง สำหรับในการทดสอบนี้จะแบ่งออกเป็น 3 ฐานเสียง ได้แก่ ฐานริมฝีปาก ฐานปูมเหงือก และฐานเพดาน อ่อน แต่ละฐานจะมีชุดข้อมูลสอนแยกจากกัน กล่าวคือในฐานริมฝีปากมีสัญญาณเสียง 240 เสียง ฐานปูมเหงือกมีสัญญาณเสียง 240 เสียง และฐานเพดานอ่อนมีสัญญาณเสียง 160 เสียง และใน การสุ่มเลือกหยอดจะสุ่มเลือกหยอดภายในกลุ่มของฐานเดียวกัน

4.1.2.4. สุ่มเลือกหยอดสัญญาณเสียงมาทดสอบจนครบ จากนั้นบันทึกผล การทดลองที่ได้ ในการบันทึกนั้นจะเปรียบเทียบผลการทดลองที่ได้กับผลการจำแนกประเภทเสียง ของผู้ทำวิจัย โดยในที่นี้จะถือว่าการจำแนกของผู้ทำวิจัยมีความถูกต้องหรือถือได้ เพื่อให้สามารถประเมินประสิทธิภาพในการจำแนกประเภทเสียงจากค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะทั้ง 4 ค่าได้

4.1.2.5. ผลการทดลองที่บันทึกจะถูกบันทึกในรูปแบบของตารางค่าความสับสน (Confusion Matrices) โดยที่จะให้acco วนวนอนเป็นประเภทการจำแนกประเภทเสียง จากผู้ทำวิจัย ส่วนคอลัมน์แนวตั้งเป็นประเภทการจำแนกเสียงจากการวิเคราะห์แบบดิศเครมิแนต์ เชิงเส้น ดังตารางที่ 4.1 4.2 และ 4.3

4.1.2.6. นอกเหนือไปจากค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะทั้ง 4 ค่า ยัง มีค่าจำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแก่วงเกินค่าศูนย์ในช่วงกักลม ที่จะมีส่วนช่วยเพิ่มความสามารถในการจำแนกประเภทเสียงโดยการวิเคราะห์แบบดิศเครมิแนต์เชิงเส้น ดังนั้นในขั้นตอนนี้จะทำในลักษณะเดียวกับขั้นตอน 4.1.2.1 เพียงแต่จะเพิ่มให้มีการกรัด ค่าจำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแก่วงเกินค่าศูนย์ในช่วงกักลม มาเป็นค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะอีกด้วย

4.1.2.7. นำค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะในข้อ 4.1.2.6 ทำการทดลองขึ้นตามขั้นตอน 4.1.2.2 ถึง 4.1.2.5 ผลการทดลองที่ได้จะแสดง ดังตารางที่ 4.4 4.5 และ 4.6

4.1.3. ผลการทดลอง

ในส่วนนี้จะนำเสนอผลการทดลองที่ได้มีมาใช้ค่าลักษณะสำคัญทางสวนลักษณ์ 4 ค่า ได้แก่ ความยาวช่วงกักลม ความยาวช่วงปล่อยลม ค่าพลังงานเฉลี่ยในช่วงความถี่ต่ำของ สัญญาณเสียงช่วงกักลม และ ค่าพลังงานของช่วงปล่อยลม และผลการทดลองเมื่อใช้ค่าลักษณะ สำคัญทางสวนลักษณ์ 5 ค่า โดยเพิ่มจำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณค่านี้เสียงมากกว่าเกินค่าศูนย์ ในช่วงกักลมเป็นค่าลักษณะสำคัญทางสวนลักษณ์อีกค่าหนึ่ง

ผลการทดลองที่ได้จะแสดงในรูปแบบของตารางค่าความสับสน (Confusion Matrices) โดยจะให้戴上แนวนอนเป็นผลการจำแนกประเภทเสียงจากผู้ทำวิจัย คอลัมน์แนวตั้ง เป็นผลการจำแนกประเภทเสียงของการวิเคราะห์แบบดิสคริปตีฟเชิงเส้น ในแนวเส้นทแยงมุมจะ เป็นบริเวณที่ผลการจำแนกจากทั้งสองแบบมีค่าตรงกัน หรือคือเป็นจำนวนสัญญาณเสียงที่การ วิเคราะห์แบบดิสคริปตีฟเชิงเส้นสามารถจำแนกประเภทเสียงได้ตรงกับการจำแนกของผู้ทำวิจัย ความสามารถที่ได้จะคำนวณในรูปแบบของร้อยละของความถูกต้อง โดยคำนวณจากจำนวน สัญญาณเสียงในแนวเส้นทแยงมุมส่วนด้วยจำนวนเสียงทั้งหมดในแต่ละรูป (240 เสียง) คุณ ด้วยหนึ่งร้อย จะได้เป็นร้อยละความถูกต้อง

ตารางที่ 4.1 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยฐานร่วมฝึกอบรมเมื่อใช้ 4 ค่า ลักษณะสำคัญทางสวนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจักษ์ของการจำแนกประเภทเสียง

		ประเภทเสียงพยัญชนะก็ได้จากการจำแนก โดยใช้ค่าลักษณะสำคัญทางสวนลักษณ์ 4 ค่า (ประเภทเสียงที่ทดสอบบ้าง)			R้อยละความถูกต้องในแต่ละประเภทเสียง	จำนวนเสียงที่ใช้ทดสอบในแต่ละประเภทเสียง
		ไม่ใช่ (เสียง)	อไมซะแบบ สิติด (เสียง)	อไมซะแบบ ชนิด (เสียง)	(ร้อยละ)	(เสียง)
ประเภทเสียงพยัญชนะ กับภาษาไทยที่ใช้ (ประเภทเสียงที่ใช้)	ไม่ใช่	62	18	0	77.5	80
	อไมซะแบบ สิติด	20	60	0	75	80
	อไมซะแบบ ชนิด	0	2	78	97.5	80
		ร้อยละความถูกต้องโดยรวมทุกประเภทเสียง			83.3	
		จำนวนเสียงที่ใช้ทดสอบทั้งหมด (เสียง)				240

จากตารางที่ 4.1 พบรากการจำแนกประเภทเสียงอโรมะแบบชนิดของพยัญชนะ ต้นเสียงกักร้านริมฝีปากมีความถูกต้องมากกว่าประเภทเสียงอื่น โดยจะพบว่าผลการจำแนกจากชุดข้อมูลทดสอบนั้นมีค่าใกล้เคียงกับผลการจำแนกจากประเภทเสียงอ้างอิงถึง 78 เสียงจากสัญญาณเสียงอโรมะแบบชนิดที่ใช้ทดสอบจำนวน 80 เสียง ทั้งนี้เป็นเพราะเสียงอโรมะแบบชนิดของเสียงพยัญชนะกันในฐานริมฝีปากนั้นมีช่วงปล่อยลมที่ยาวกว่าประเภทเสียงอื่น ทำให้สามารถแยกประเภทเสียงโดยใช้ค่าความยาวช่วงปล่อยลมของมาได้やすくว่าประเภทเสียงอื่น ส่วนประเภทเสียงโรมะ และอโรมะแบบสิทธินั้นมีร้อยละความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงใกล้เคียงกัน คือที่ร้อยละ 77.5 และ 75 ตามลำดับ ทั้งนี้จะสังเกตเห็นว่าสัญญาณเสียงที่คลาดเคลื่อนนั้นจะลับกันระหว่างเสียงอโรมะแบบสิทธิ์ และเสียงโรมะ สาเหตุมาจากการที่ส่องเสียงดังกล่าวมีความยาวช่วงปล่อยลมใกล้เคียงกัน ทำให้คลาดเคลื่อนสำหรับทางส่วนลักษณะที่เป็นความยาวช่วงปล่อยลมนั้นไม่มีอิทธิพลในการจำแนกระหว่างสองเสียงนี้มากเท่าใดนัก การจำแนกที่ได้จะอาศัยค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะในช่วงก้าลมเป็นหลักซึ่งพบว่าการจำแนกที่ได้สามารถมีความคลาดเคลื่อนได้ ทั้งนี้เพราะพัฒนาที่ความถี่ที่ช่วงก้าลมนั้นสามารถถูกรบกวนจากสัญญาณเสียงอื่นได้ง่าย

ตารางที่ 4.2 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกากภาษาไทยฐานปุ่มเหงือกเมื่อใช้ 4 ค่า

ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะเป็นค่าลักษณะประจำของการจำแนกประเภทเสียง

ประเภทเสียงที่ได้จากการจำแนก โดยใช้ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะ 4 ค่า (ประเภทเสียงที่ทดสอบได้)				ร้อยละความถูกต้องในแต่ละประเภทเสียง (ร้อยละ)	จำนวนเสียงที่ใช้ทดสอบในแต่ละประเภทเสียง (เสียง)
	โรมะ (เสียง)	อโรมะแบบสิทธิ์ (เสียง)	อโรมะแบบชนิด (เสียง)		
โรมะ	70	10	0	87.5	80
อโรมะแบบสิทธิ์	15	65	0	81.25	80
อโรมะแบบชนิด	3	1	76	95	80
ร้อยละความถูกต้องโดยรวมทุกประเภทเสียง			87.9		
จำนวนเสียงที่ใช้ทดสอบทั้งหมด (เสียง)			240		

จากตารางที่ 4.2 พบร่วมผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักษณ์ของฐานปุ่ม
เห็นอกนั้นมีแนวโน้มใกล้เคียงกับผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักษณ์ของฐานริมฝีปาก
กล่าวคือเสียงอโอมะแบบชนิดจะมีความถูกต้องมากสุด ซึ่งในที่นี้มีมากถึงร้อยละ 87.9 ส่วนเสียง
โอมะ และอโอมะแบบสิทธินั้นมีความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงใกล้เคียงกัน โดยมีค่า
ความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงที่ร้อยละ 87.5 และ 81.25 ตามลำดับ

ตารางที่ 4.3 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักษณ์ภาษาไทยฐานเดดานอ่อนเมื่อใช้ 4 ค่า
ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจำของการจำแนกประเภทเสียง

ประเภทเสียงที่ใช้จากการจำแนก โดยใช้ค่า ^{ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์} (ประมาณ 4 ค่า)	ประเภทเสียงที่ได้จากการจำแนก โดยใช้ค่า ^{ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์} 4 ค่า (ประเภทเสียงที่ทดสอบได้)		ร้อยละความถูกต้องในแต่ละประเภทเสียง	จำนวนเสียงที่ใช้ทดสอบในแต่ละประเภทเสียง
	อโอมะแบบสิทธิ์ (เสียง)	อโอมะแบบชนิด (เสียง)		
อโอมะแบบสิทธิ์ (ประมาณ 4 ค่า)	79	1	98.75	80
อโอมะแบบชนิด	3	77	96.25	80
ร้อยละความถูกต้องโดยรวมทุกประเภทเสียง		97.5		
จำนวนเสียงที่ใช้ทดสอบทั้งหมด (เสียง)		160		

จากตารางที่ 4.3 พบร่วมผลการจำแนกเสียงพยัญชนะกักษณ์ในฐานเดดานอ่อนมีค่ามาก
สุดเมื่อเปรียบเทียบกับฐานริมฝีปาก และฐานปุ่มเห็นอก โดยมีความถูกต้องของเสียงอโอมะแบบ
สิทธิ์อยู่ที่ร้อยละ 98.75 และของเสียงอโอมะแบบชนิดอยู่ที่ร้อยละ 96.25 สาเหตุที่การจำแนกเสียง
พยัญชนะกักษณ์ฐานเดดานอ่อนนั้นมีความถูกต้องมากสุด เนื่องมาจากในฐานดังกล่าวมีเพียงสอง
เสียงเท่านั้น คือเสียงอโอมะแบบสิทธิ์ และเสียงอโอมะแบบชนิด ซึ่งพบค่าความยาวของช่วงปล่อย
ลมมีส่วนช่วยให้การจำแนกทั้งสองสามารถทำได้อย่างถูกต้องแม่นยำ

ผลการทดลองถัดมาจะเป็นผลการทดลองเมื่อใช้ค่าลักษณะสำคัญทางส่วน
ลักษณ์จำนวน 5 ค่า มาช่วยในการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักษณ์ต้นพยางค์ในแต่ละฐานกรณ์

ตารางที่ 4.4 ผลการจำแนกประเภทเสียงพัญชนะกักษากภาษาไทยฐานริมฝีปากเมื่อใช้ 5 ค่า

ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจำของกราฟจำแนกประเภทเสียง

		ประเภทเสียงพัญชนะก Kash กได้จากการจำแนกโดยใช้ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ 4 ค่า (ประเภทเสียงที่ทดสอบได้)			ร้อยละความถูกต้องในแต่ละประเภทเสียง	จำนวนเสียงที่เข้าทดสอบ
		โโซน	อโโซนแบบสิทธิ	อโโซนแบบชนิด		
ประมวลเสียงพัญชนะ ก้าวผ่านร่องจมูก (ประมวลเสียงอั่งกิจ)	โโซน	67	13	0	83.75	80
	อโโซนแบบสิทธิ	22	58	0	72.5	80
	อโโซนแบบชนิด	0	1	79	98.75	80
		ร้อยละความถูกต้องโดยรวมทุกประเภทเสียง			85	
		จำนวนเสียงที่เข้าทดสอบทั้งหมด (เสียง)			240	

ตารางที่ 4.5 ผลการจำแนกประเภทเสียงพัญชนะกักษากภาษาไทยฐานปุ่มเหือกเมื่อใช้ 5 ค่า

ลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจำของกราฟจำแนกประเภทเสียง

		ประเภทเสียงพัญชนะก Kash กได้จากการจำแนกโดยใช้ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ 4 ค่า (ประเภทเสียงที่ทดสอบได้)			ร้อยละความถูกต้องในแต่ละประเภทเสียง	จำนวนเสียงที่เข้าทดสอบ
		โโซน	อโโซนแบบสิทธิ	อโโซนแบบชนิด		
ประมวลเสียงพัญชนะ ก้าวผ่านร่องจมูก (ประมวลเสียงอั่งกิจ)	โโซน	73	7	0	91.25	80
	อโโซนแบบสิทธิ	14	66	0	82.5	80
	อโโซนแบบชนิด	3	1	76	95	80
		ร้อยละความถูกต้องโดยรวมทุกประเภทเสียง			89.5	
		จำนวนเสียงที่เข้าทดสอบทั้งหมด (เสียง)			240	

ตารางที่ 4.6 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยฐานเดดานอ่อนเมื่อใช้ 5 ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์เป็นค่าลักษณะประจำของการจำแนกประเภทเสียง

	ประเภทเสียงที่ได้จากการจำแนก โดยใช้ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ 4 ค่า (ประเภทเสียงที่ทดสอบได้)			ร้อยละความถูกต้องในแต่ละประเภทเสียง	จำนวนเสียงที่ใช้ทดสอบในแต่ละประเภทเสียง
		อโรมะแบบสิทธิล (เสียง)	อโรมะแบบชนิด (เสียง)		
โครงสร้างภาษาไทย ผู้พากย์ (โครงสร้างภาษาไทย)	อโรมะแบบสิทธิล	79	1	98.75	80
	อโรมะแบบชนิด	2	78	97.5	80
		ร้อยละความถูกต้องโดยรวมทุกประเภทเสียง		98	
		จำนวนเสียงที่ใช้ทดสอบทั้งหมด (เสียง)			160

จากตารางที่ 4.4 4.5 และ 4.6 พบร่วมกันเพิ่มค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ จาก 4 ค่าขึ้นได้แก่ ความยาวช่วงกัลลุ ความยาวช่วงปล่อยลม ค่าพลังงานเฉลี่ยในช่วงความถี่ต่ำ ของสัญญาณเสียงช่วงกัลลุ และ ค่าพลังงานของช่วงปล่อยลม เป็น 5 ค่า โดยเพิ่มค่าจำนวนครั้ง ของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแกร่งเกินค่าศูนย์ในช่วงกัลลุเข้าไปช่วยในการจำแนกประเภทเสียง จะช่วยให้การจำแนกเสียงโรมะของฐานริมฟีปากมีความถูกต้องเพิ่มจากร้อยละ 77.5 เป็น 83.75 และเสียงโรมะของฐานปูมเหงือกมีความถูกต้องเพิ่มจากร้อยละ 87.5 เป็น 91.25 รวมทั้งเสียง อโรมะแบบสิทธิของฐานปูมเหงือกซึ่งมีความถูกต้องเพิ่มจากร้อยละ 81.25 เป็น 82.5 ถึงแม้ว่า ความถูกต้องในการจำแนกประเภทเสียงอโรมะแบบสิทธิจะมีค่าลดลงในฐานริมฟีปาก จากร้อยละ 75 เป็น 72.5 ในฐานริมฟีปาก แต่ความถูกต้องโดยรวมของฐานริมฟีปาก และฐานปูมเหงือกยังคง มีค่าเพิ่มขึ้นจากการร้อยละ 83.3 เป็น 85 และร้อยละ 87.9 เป็น 89.5 ตามลำดับ ทั้งนี้เป็นเพราะว่า จำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแกร่งเกินค่าศูนย์ในช่วงกัลลุนั้นมีส่วนช่วยในการ จำแนกประเภทเสียงโรมะ และอโรมะ [14] ทำให้มีนำมาใช้เป็นค่าลักษณะสำคัญทางส่วน ลักษณะจะส่งผลการจำแนกประเภทเสียงโรมะ ออกจากเสียงอโรมะแบบสิทธิมีประสิทธิภาพ มากขึ้น ทั้งนี้ค่าจำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแกร่งเกินค่าศูนย์ในช่วงกัลลุของเสียง โรมะจะมีค่าน้อยกว่าเสียงอโรมะแบบสิทธิ เนื่องจากว่าเสียงโรมะนั้นมีพลังงานที่ความถี่ต่ำ

ในช่วงก้าลม ทำให้บริเวณช่วงก้าลมดังกล่าวมีลักษณะของการแก่งร่องน้ำอย่าง หรือมีค่าแอมพลิจูดสูงกว่าของเสียงอโรมะแบบสิทธิ์

จากการทดลองในฐานเดานอกต้นน้ำพบว่า การเพิ่มจำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแก่งร่องเกินค่าศูนย์ในช่วงก้าลมมาเป็นค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะ ไม่มีส่วนช่วยเพิ่มประสิทธิภาพในการจำแนกเสียงมากนัก ทั้งนี้เพราะว่าประเภทเสียงในฐานเดานอกต้นน้ำมีเพียง เสียงอโรมะแบบสิทธิ์ และเสียงอโรมะแบบอนิตร่าน้ำ มิได้มีเสียงโมโน หรือกล่าวอีกนัยหนึ่งคือ จำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแก่งร่องเกินค่าศูนย์ในช่วงก้าลมจะมีส่วนช่วยในการจำแนกประเภทเสียงโมโน กับโมโนเท่านั้น แต่มิได้ช่วยให้การจำแนกประเภทเสียงระหว่าง เสียงโมโนแบบสิทธิ์ และเสียงโมโนแบบอนิตราน้ำมากนัก

4.2. การทดลองวัดความคลาดเคลื่อนการหาช่วงก้าลม และช่วงปล่อยลมของพยัญชนะตัวเสียงก้าโดยอัตโนมัติ

การทดลองนี้จะแบ่งชุดข้อมูลที่ใช้ทดสอบออกเป็น 2 ชุดอย่าง คือ ชุดข้อมูลสอน และชุดข้อมูลทดสอบ และในการทดลองจะตรวจสอบความพยายามของช่วงก้าลม และช่วงปล่อยลมของเสียงพยัญชนะก้าที่ได้จากการหาโดยอัตโนมัติกับการหาโดยผู้ทำวิจัย สำหรับผลความคลื่อนที่จะแสดงในรูปแบบของค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ย ค่าคลาดเคลื่อนมากสุดของแต่ละชุดข้อมูลที่ใช้ทดสอบ โดยมีรายละเอียดต่างๆ ดังต่อไปนี้

4.2.1. การเตรียมการทดลอง

4.2.1.1. ใน การทดลองชุดนี้จะแบ่งชุดข้อมูลออกเป็น 2 ชุดอย่าง คือ ชุดข้อมูลสอน และชุดข้อมูลทดสอบ โดยชุดข้อมูลสอนนั้นมาจากสัญญาณเสียงของคนปกติ 10 คนที่ออกเสียงพูดในรูปแบบ vowel (พยัญชนะ) (สระ) (Vowel) (Stop Consonant) (สระ) (V₁-C_s-V₂) โดยที่ สรตัวแรกเป็นสระอะแบบไม่นเนนพยางค์ พยัญชนะเป็นเสียงของพยัญชนะก้าตันพยางค์ มีตัวยกันเป็น 8 เสียงหลัก บ ป พ ต ท ก ข และสรตัวหลังเป็นเสียงสระ 8 เสียง คือ สระอะ อา อิ อี อุ อู แอะ แอะ รวมทั้งสิ้น 640 เสียง ส่วนชุดข้อมูลทดสอบนั้นจะถูกบันทึกในลักษณะเดียวกัน กับชุดข้อมูลสอน เพียงแต่เป็นสัญญาณเสียงจากกลุ่มคนปกติกลุ่มใหม่จำนวน 4 คน มีสัญญาณเสียงทั้งสิ้น 256 เสียง

4.2.1.2. นำสัญญาณเสียงทั้ง 2 ชุด ไปทดสอบการหาซึ่งกัลม และซึ่งปล่อยของพยัญชนะต้นเสียงกัก โดยในการทดลองของชุดแรกจะใช้ชุดข้อมูลสอน และในการทดลองที่สองจะใช้กับชุดข้อมูลทดสอบ การทดลองกับชุดข้อมูลสอนนั้นถูกสร้างขึ้นเพื่อใช้ในการปรับกระบวนการหาซึ่งอัตโนมัติให้มีความแม่นยำมากสุด เมื่อได้กระบวนการที่มีความแม่นยำมากสุดแล้ว จะนำกระบวนการที่ได้ไปทดสอบกับชุดข้อมูลทดสอบ เพื่อทดสอบว่ากระบวนการที่ได้มีได้ขึ้นอยู่กับชุดข้อมูลสอนเท่านั้น แต่สามารถใช้ได้กับสัญญาณเสียงทั่วไป

4.2.2. การทดลอง

4.2.2.1. นำสัญญาณเสียงทั้ง 640 เสียงจากชุดข้อมูลสอน ไปทดสอบการหาซึ่งกัลม และซึ่งปล่อยลมของเสียงพยัญชนะกักโดยอัตโนมัติ

4.2.2.2. หาความยาวซึ่งกัลม และซึ่งปล่อยลมของสัญญาณเสียงทั้ง 640 เสียงจากชุดข้อมูลสอนโดยใช้การพิจารณาจากผู้ทำวิจัย

4.2.2.3. นำความยาวซึ่งกัลม และซึ่งปล่อยลมของเสียงพยัญชนะกักในชุดข้อมูลสอน ที่ได้จากการหาโดยอัตโนมัติ และโดยการพิจารณาจากผู้ทำวิจัยมาเปรียบเทียบกัน เพื่อตรวจสอบหาความคลาดเคลื่อน

4.2.2.4. นำสัญญาณเสียงของชุดข้อมูลทดสอบ 256 เสียง ไปทดสอบการหาซึ่งกัลม และซึ่งปล่อยลมของเสียงพยัญชนะกักโดยอัตโนมัติ

4.2.2.5. หาความยาวซึ่งกัลม และซึ่งปล่อยลมของสัญญาณเสียงทั้ง 256 เสียงจากชุดข้อมูลทดสอบ โดยใช้การพิจารณาจากผู้ทำวิจัย

4.2.2.6. นำความยาวซึ่งกัลม และซึ่งปล่อยลมของเสียงพยัญชนะกักในชุดข้อมูลทดสอบ ที่ได้จากการหาโดยอัตโนมัติ และโดยการพิจารณาจากผู้ทำวิจัยมาเปรียบเทียบกัน เพื่อตรวจสอบหาความคลาดเคลื่อน

4.2.3. ผลการทดลอง

ในส่วนนี้จะนำเสนอผลการทดลองที่ได้จากการหาช่วงกักลม และช่วงปล่อยลมของเสียงพยัญชนะทั้งน้ำเสียงค่าคลาดเคลื่อนและชุดข้อมูลทดสอบโดยอัตโนมัติ โดยค่าที่ได้จะแสดงในรูปแบบของค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ย และค่าคลาดเคลื่อนมากสุดของแต่ละชุดข้อมูล เมื่อเปรียบเทียบกับค่าที่ได้จากการพิจารณาของผู้ทำวิจัย

ตารางที่ 4.7 ค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ย และค่าคลาดเคลื่อนมากสุดของช่วงกักลม จากชุดข้อมูลสอน และชุดข้อมูลทดสอบ

ประเภทเสียงของช่วงกักลม	ชุดข้อมูลสอน		ชุดข้อมูลทดสอบ	
	ค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ย (มิลลิวินาที)	ค่าคลาดเคลื่อนมากสุด (มิลลิวินาที)	ค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ย (มิลลิวินาที)	ค่าคลาดเคลื่อนมากสุด (มิลลิวินาที)
พยัญชนะเสียงกักภาษาไทยที่ใช้ฐานริมฝีปาก				
เสียงโโนะะ	14.10	108.62	8.40	42.38
เสียงอโโนะะแบบสิถิล	20.36	87.07	16.23	124.19
เสียงอโโนะะแบบธนิต	16.15	68.95	26.50	106.07
พยัญชนะเสียงกักภาษาไทยที่ใช้ฐานเพดานอ่อน				
เสียงโโนะะ	13.12	48.30	10.09	28.63
เสียงอโโนะะแบบสิถิล	23.88	75.78	8.62	31.24
เสียงอโโนะะแบบธนิต	15.93	66.08	15.76	43.76
พยัญชนะเสียงกักภาษาไทยที่ใช้ฐานบุ่มเหงือก				
เสียงอโโนะะแบบสิถิล	23.88	75.78	24.43	63.26
เสียงอโโนะะแบบธนิต	15.93	66.10	29.56	106.67

ตารางที่ 4.8 ค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ย และค่าคลาดเคลื่อนมากสุดของช่วงปล่อยลม จากชุดข้อมูลสอน และชุดข้อมูลทดสอบ

ประเภทเสียงของช่วงปล่อยลม	ชุดข้อมูลสอน		ชุดข้อมูลทดสอบ	
	ค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ย (มิลลิวินาที)	ค่าคลาดเคลื่อนมากสุด (มิลลิวินาที)	ค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ย (มิลลิวินาที)	ค่าคลาดเคลื่อนมากสุด (มิลลิวินาที)
พยัญชนะเสียงกักษะไทยที่ใช้ฐานริมฝีปาก				
เสียงโอมะ	7.64	23.99	6.73	20.54
เสียงอโอมะแบบสิลิล	9.43	81.54	19.39	251.24
เสียงอโอมะแบบอนิด	15.06	85.94	22.51	100.65
พยัญชนะเสียงกักษะไทยที่ใช้ฐานเพดานอ่อน				
เสียงโอมะ	9.91	105.62	8.30	17.86
เสียงอโอมะแบบสิลิล	10.24	186.28	3.48	10.06
เสียงอโอมะแบบอนิด	16.00	47.64	26.49	166.82
พยัญชนะเสียงกักษะไทยที่ใช้ฐานปุ่มเหงือก				
เสียงอโอมะแบบสิลิล	10.24	186.28	16.97	196.00
เสียงอโอมะแบบอนิด	16.00	47.64	26.75	272.36

จากตารางที่ 4.7 จะพบว่าค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ยของการตัดช่วงกักลมพยัญชนะ กักโดยอัตโนมัติของชุดข้อมูลสอน มีค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ยประมาณ 13 ถึง 24 มิลลิวินาที เมื่อนำ ช่วงกักลมที่หาได้ไปเปรียบเทียบกับความยาวทั้งหมดของสัญญาณเสียง พบร่วมกับค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ยร้อยละ 3 ถึง 5 ในส่วนของชุดข้อมูลทดสอบ นั้นมีค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ยของการหาช่วงกักลม โดยอัตโนมัติอยู่ที่ประมาณ 8 ถึง 30 มิลลิวินาที เมื่อนำช่วงกักลมที่หาได้ไปเปรียบเทียบกับความ

yawทั้งหมดของสัญญาณเสียง พบร่วมมีค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ยร้อยละ 2 ถึง 5 จะเห็นได้ว่าค่าคลาดเคลื่อนช่วงกักลมที่ได้จากทั้ง 2 ชุดทดลองมีค่าใกล้เคียงกัน

จากการที่ 4.8 จะพบว่าค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ยของการตัดช่วงปล่อยลมพยัญชนะกักโดยอัตโนมัติของชุดข้อมูลสอน มีค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ยประมาณ 8 ถึง 16 มิลลิวินาที เมื่อนำช่วงปล่อยลมที่หาได้ไปเปรียบเทียบกับความยาวทั้งหมดของสัญญาณเสียง พบร่วมมีค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ยร้อยละ 2 ถึง 3 ในส่วนของชุดข้อมูลทดสอบ นั้นมีค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ยของการห้าช่วงปล่อยลม โดยอัตโนมัติอยู่ที่ประมาณ 7 ถึง 27 มิลลิวินาที เมื่อนำช่วงปล่อยลมที่หาได้ไปเปรียบเทียบกับความยาวทั้งหมดของสัญญาณเสียง พบร่วมมีค่าคลาดเคลื่อนเฉลี่ยร้อยละ 1 ถึง 5 จะเห็นได้ว่าค่าคลาดเคลื่อนช่วงปล่อยลมที่ได้จากทั้ง 2 ชุดทดลองมีค่าใกล้เคียงกัน สามารถเชื่อถือได้ระดับนึงว่าวิธีการหาช่วงกักลม และช่วงปล่อยมของวิทยานิพนธ์สามารถนำช่วยหาช่วงกักลม และช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์โดยอัตโนมัติได้

4.3. การทดลองหาความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ เมื่อใช้หลักการส่วนสัมภាសตร์มาจำแนกประเภทเสียง

ในการทดลองนี้แบ่งออกเป็นสองชุดอย่าง กีดชุดข้อมูลสอน และชุดข้อมูลทดสอบ โดยข้อมูลแต่ละชุดจะถูกนำมาทดสอบการจำแนกประเภทเสียงโดยอัตโนมัติจากการใช้หลักการส่วนสัมภាសตร์ และหลักการขิดเดนมาრ์คอฟ เพื่อเปรียบเทียบความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงได้จากทั้งสองหลักการ

จุดประสงค์ของการทดสอบกับชุดข้อมูลสอนนั้นเพื่อใช้สร้างวิธีการจำแนกประเภทเสียงอัตโนมัติที่ได้จากการหลักการส่วนสัมภាសตร์ ส่วนจุดประสงค์ของการทดสอบกับชุดทดสอบนั้นเพื่อทำให้เกิดความมั่นใจว่าวิธีการจำแนกโดยอัตโนมัติที่ได้มีได้ขึ้นอยู่กับชุดข้อมูลสอนแต่เพียงอย่างเดียว แต่สามารถใช้ได้กับชุดข้อมูลทดสอบด้วย โดยมีรายละเอียดของการทดลองดังต่อไปนี้

4.3.1. การเตรียมการทดลอง

4.3.1.1. ในการทดลองชุดนี้จะแบ่งชุดข้อมูลออกเป็น 2 ชุดอย่าง คือ ชุดข้อมูลสอน และชุดข้อมูลทดสอบ โดยชุดข้อมูลสอนนั้นมาจากสัญญาณเสียงของคนปกติ 10 คนที่ออกเสียงพูดในรูปแบบ **สระ** (Vowel) **พยัญชนะ** (Stop Consonant) **สระ** (Vowel) ($V_1-C_s-V_2$) โดยที่ สระตัวแรกเป็นสระอะแบบไม่เน้นพยางค์ พยัญชนะเป็นเสียงของพยัญชนะกักทันพยางค์ มีตัวยกันเป็น 8 เสียงหลัก **บ ป พ ต ต ท ก ข** และสระตัวหลังเป็นเสียงสระ 8 เสียง คือ **สระอะ อา อิ อี อุ อู แอะ แອ** รวมทั้งสิ้น 640 เสียง จำนวนชุดข้อมูลทดสอบนี้จะบันทึกในลักษณะเดียวกันกับชุดข้อมูลสอน เพียงแต่เป็นสัญญาณเสียงจากกลุ่มคนปกติกลุ่มใหม่จำนวน 4 คน มีสัญญาณเสียงทั้งสิ้น 256 เสียง

4.3.1.2. นำสัญญาณเสียงทั้ง 2 ชุด ไปทดสอบการจำแนกประเภทเสียงโดยอัตโนมัติตามหลักการส่วนสัมภាសตร์ และตามหลักการของอิดเดนมาრ์คอฟ

4.3.2. การทดลอง

4.3.2.1. นำสัญญาณเสียงจากชุดข้อมูลสอนทั้ง 640 เสียงไปผ่านการจำแนกประเภทเสียงโดยอัตโนมัติตามหลักการส่วนสัมภាសตร์ โดยเริ่มจากการหาช่วงกัลлом และช่วงปล่อยลอมของเสียงพยัญชนะกักโดยอัตโนมัติ จากนั้นสัดค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ทั้ง 5 ค่า จากช่วงกัลлом และช่วงปล่อยลอมดังกล่าว ในการจำแนกประเภทเสียงจะใช้หลักการวิเคราะห์แบบดิศควิมิวน์ต์เชิงเส้นมากซึ่งในการจำแนกประเภทเสียง

4.3.2.2. เนื่องจากชุดข้อมูลที่ใช้มีจำกัด ในการทดสอบนี้จะใช้วิธีการสุมเลือกออกหนึ่งเพื่อตรวจสอบ (Leave-One-Out Cross Validation) มาช่วยในการทดสอบ โดยจะเลือกหยอดสัญญาณเสียงออกมากที่ละสัญญาณเสียงมาเป็นเสียงทดสอบการจำแนกประเภทเสียงจากนั้นจะให้สัญญาณเสียงที่เหลือ เป็นเสียงของชุดข้อมูลสอน โดยในการทดสอบจะแบ่งออกเป็น 3 ฐานเสียง ได้แก่ฐานริมฝีปาก ฐานบุ๊มเหงือก และฐานเพดานอ่อน แต่ละฐานจะมีชุดข้อมูลแยกจากกัน กล่าวคือในฐานริมฝีปากมีสัญญาณเสียง 240 เสียง ฐานบุ๊มเหงือกมีสัญญาณเสียง 240 เสียง และฐานเพดานอ่อนมีสัญญาณเสียง 160 เสียง และในการสุมเลือกหยอดจะสุมเลือกหยอดภายในกลุ่มของฐานเดียวกัน

4.3.2.3. นำผลการจำแนกประเภทเสียงโดยอัตโนมัติที่ได้จากการหลักการส่วนสัทศาสตร์ไปเปรียบเทียบกับผลการจำแนกประเภทเสียงของผู้ทำวิจัย

4.3.2.4. หลังจากที่ได้ทราบถึงความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียง โดยอัตโนมัติตามหลักการส่วนสัทศาสตร์ นำสัญญาณเสียงชุดข้อมูลสอนดังกล่าวไปทดสอบการจำแนกประเภทเสียงโดยอัตโนมัติตามหลักการขิดเดนมาრ์คoff ซึ่งในที่นี้ได้อาศัยโปรแกรม Hidden markov Toolkit – HTK [6] มาช่วยในการทดสอบ โดยมีรายละเอียดการใช้งานดังต่อไปนี้

4.3.2.4.1. แปลงสัญญาณเสียงที่จะใช้เป็นชุดข้อมูลสอน เป็นไฟล์ค่าสมประสิทธิ์เชปตัมสเกลเมล โดยใช้ HCopy โปรแกรม จากชุดเครื่องมือ HTK โดยจะคำนวนหาสมประสิทธิ์เชปตัมของทุกกรอบเวลา 25 มิลลิวินาที และแต่ละกรอบของเวลาจะมีระยะเวลาห่างกัน 10 มิลลิวินาที ได้ถูกมาเป็นเวกเตอร์ลักษณะสำคัญที่มีขนาด 39 มิติ และความถี่ของสัญญาณเสียงอยู่ที่ 44100 เฮิรตซ์

4.3.2.4.2. เตรียมไฟล์พจนานุกรม เพื่อแสดงรายการของคำศัพท์การรู้จำเสียง

4.3.2.4.3. เตรียมไฟล์รายการหน่วยเสียง

4.3.2.4.4. เตรียมไฟล์ต้นแบบทอกโอลีจิของแบบจำลองเสียง (HMM Prototype File) โดยเลือกใช้แบบจำลองขิดเดนมาร์คoff ที่มีจำนวนสถานะ 5 สถานะ (proto5s)

4.3.2.4.5. สร้างต้นแบบเสียงเดี่ยว (Monophone Model) โดยใช้โปรแกรม HCompV จากชุดเครื่องมือ HTK

4.3.2.4.6. ประมาณค่าพารามิเตอร์ของต้นแบบเสียงเดี่ยว จำนวน 3 รอบ โดยใช้โปรแกรม HERest จากชุดเครื่องมือ HTK

4.3.2.4.7. สร้างต้นแบบสามเสียง (Triphone Model) จากต้นแบบเสียงเดี่ยว โดยใช้โปรแกรม HLed จากชุดเครื่องมือ HTK

4.3.2.4.8. ประมาณค่าพารามิเตอร์ของต้นแบบสามเสียง จำนวน 3 รอบ โดยใช้โปรแกรม HERest จากชุดเครื่องมือ HTK

4.3.2.4.9. นำสัญญาณเสียงชุดทดสอบมาทดสอบการจำแนกโดยใช้โปรแกรม HVite จากชุดเครื่องมือ HTK

4.3.2.5. นำสัญญาณเสียงจากชุดข้อมูลทดสอบทั้ง 256 เสียงไปผ่านการทำทดสอบในลักษณะเดียวกับวิธีการทดสอบของชุดข้อมูลสอน เพียงแต่ในการทดสอบนี้จะไม่อาศัยวิธีการสุ่มเลือกออกหนึ่งเพื่อตรวจสอบ (Leave-One-Out Cross Validation) มาช่วยในการทดสอบแต่จะใช้ชุดข้อมูลสอนจากข้างต้นมาเป็นชุดข้อมูลสอนของการวิเคราะห์แบบดิศคริมิเนนต์ เชิงเส้น และใช้ชุดข้อมูลทดสอบทั้ง 256 เสียงมาเป็นสัญญาณทดสอบ จะเห็นได้ว่ามีการแบ่งแยกชุดข้อมูลสอน และชุดข้อมูลทดสอบออกจากกันโดยชัดเจน

4.3.2.6. หลักจากนำชุดข้อมูลทดสอบไปทดสอบการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการสอนสัทศาสตร์ และหลักการยิดเดนมาრ์คอฟแล้ว เพื่อให้เกิดความมั่นใจมากขึ้น จะทำการทดสอบทั้งจำนวน 3 รอบ โดยชุดข้อมูลทดสอบที่ได้จะถูกสุ่มเลือกขึ้นมาจากการเสียงคนปกติ 4 คน รวมทั้งสิ้น 256 เสียง และให้สัญญาณเสียงของ คนปกติ 10 คนที่เหลือเป็นสัญญาณเสียงชุดข้อมูลสอน

4.3.2.7. บันทึกผลที่ได้พร้อมทั้งแสดงผลการทดลองในรูปแบบของค่าความถูกต้องโดยเฉลี่ยจากผลการทดลองทั้ง 3 รอบดังกล่าว

4.3.3. ผลการทดลอง

ในส่วนนี้จะนำเสนอผลการทดลองการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ เมื่อทดสอบกับชุดข้อมูลสอน และชุดข้อมูลทดสอบ โดยใช้วิธีการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการสอนสัทศาสตร์ และตามหลักการยิดเดนมาร์คอฟ ซึ่งผลการจำแนกประเภทเสียงที่ได้จากแต่ละหลักการนั้นจะถูกนำมาเปรียบเทียบกับผลการจำแนกประเภทเสียงของผู้ทำวิจัย และแสดงผลในรูปแบบของร้อยละค่าความถูกต้องของแต่ละหลักการ

ตารางที่ 4.9 ผลการจำแนกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณี เมื่อทดสอบกับชุดข้อมูลสอน

ประเภทของเสียงพยัญชนะ	ค่าความถูกต้องที่ได้จากการจำแนกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณี เมื่อทดสอบกับชุดข้อมูลสอน (ร้อยละ)	ค่าความถูกต้องที่ได้จากการจำแนกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณี เมื่อทดสอบกับชุดข้อมูลสอน (ร้อยละ)
ฐานริมฝีปาก	86	65
ฐานเดานอ่อน	83	80
ฐานปุ่มเหงือก	91	85

จากตารางที่ 4.9 พบร่วมกันว่าความถูกต้องที่ได้จากการจำแนกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณี เมื่อทดสอบกับชุดข้อมูลสอน มีความถูกต้องมากกว่าการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณี เมื่อทดสอบกับชุดข้อมูลสอน ทั้งนี้เพ็บว่าในการทดลองชุดข้อมูลสอนนั้นมีค่าความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการสอนสัสดาร์ มีความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงมากถึงร้อยละ 86 83 และ 91 ตามฐานริมฝีปาก ฐานเดานอ่อน และฐานปุ่มเหงือก ตามลำดับ ในขณะที่ความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงตามวิธีอัตโนมัติ เมื่อทดสอบกับชุดข้อมูลสอนนั้น ที่เป็นชุดข้อมูลช่วยสร้าง กับขั้นตอนการตัดสินใจของกระบวนการวิเคราะห์ตามหลักการสอนสัสดาร์ อาจเนื่องมาจากการผูกติดกันระหว่างลักษณะจำเพาะของข้อมูลในชุดข้อมูลสอน ที่เป็นชุดข้อมูลช่วยสร้าง กับขั้นตอนการตัดสินใจของกระบวนการวิเคราะห์ตามหลักการสอนสัสดาร์

ตารางที่ 4.10 ผลการจำแนกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณี เมื่อทดสอบกับชุดข้อมูลทดสอบ

ประเภทของเสียงพยัญชนะ	ค่าความถูกต้องที่ได้จากการวิธีของหลักการส่วนสัทศาสตร์ (ร้อยละ)	ค่าความถูกต้องที่ได้จากการวิธีของยิดเดนมาวร์คอฟ (ร้อยละ)
ความถูกต้องเฉลี่ยจากการทดสอบจำนวน 3 รอบ		
ฐานริมฝีปาก	83	81
ฐานเพดานอ่อน	89.33	88.33
ฐานปุ่มเหงือก	88	85.33

จากตารางที่ 4.10 พบว่าความถูกต้องที่ได้จากการจำแนกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณีจากการวิธีของหลักการส่วนสัทศาสตร์ มีความถูกต้องค่อนข้างมากกว่าผลการจำแนกเสียงจากวิธีของยิดเดนมาวร์คอฟ ทั้งนี้ พบว่าความถูกต้องเฉลี่ยที่ได้มีค่าร้อยละเป็น 83 89.33 และ 88 ตามฐานริมฝีปาก ฐานเพดานอ่อน และฐานปุ่มเหงือก ตามลำดับ ส่วนความถูกต้องที่ได้จากการวิธีของยิดเดนมาวร์คอฟมีค่าร้อยละเป็น 81 88.33 และ 85.33 ตามฐานริมฝีปาก ฐานเพดานอ่อน และฐานปุ่มเหงือก ตามลำดับ

จากการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณีของหลักการส่วนสัทศาสตร์ และผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณีของหลักการยิดเดนมาวร์คอฟ แสดงให้เห็นวิธีการของหลักการส่วนสัทศาสตร์ค่อนข้างมีความถูกต้องมากกว่าการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยโดยวิธียิดเดนมาวร์คอฟ ถึงแม้ว่าร้อยละความถูกต้องเฉลี่ยที่ได้จะมากกว่าเพียงร้อยละ 1 ถึง 2 เท่านั้น แต่ประโยชน์ที่ได้จากการจำแนกประเภทเสียงของหลักการส่วนสัทศาสตร์นั้นจะมากกว่าในกรณีที่สัญญาณเสียงที่เข้ามาทดสอบการจำแนกประเภทนั้นเป็นสัญญาณเสียงที่ออกเสียงไม่ถูกต้อง เพราะหากการผิดพลาดนั้นมาจากการเปลี่ยนเสียงไม่ตรงตามหลักการสัทศาสตร์ของการเปลี่ยนเสียงพยัญชนะกับภาษาไทย ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะที่ได้จากการวิเคราะห์ในช่วงสัญญาณเสียงพยัญชนะกับของการจำแนกประเภทนั้น อาจช่วยบ่งบอกถึงที่มาของปัญหาจากการสัทศาสตร์ได้ โดยจะเห็นได้จากการทดสอบลงชุดต่อไป

4.4. การทดลองหาความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะเสียงกากภาษาไทย ในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณี เมื่อใช้หลักการส่วนสัทศาสตร์มาจำแนกประเภทเสียง โดยใช้สัญญาณเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานให้วเป็นสัญญาณทดสอบ

ในการทดลองนี้จะใช้สัญญาณเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานให้วจำนวน 3 ราย มาเป็นชุดข้อมูลทดสอบ โดยชุดข้อมูลทดสอบจะถูกนำมาทดสอบการจำแนกประเภทเสียงโดยอัตโนมัติของหลักการส่วนสัทศาสตร์ และหลักการยิดเดนมาრ์คอฟ โดยผลการจำแนกเสียงที่ได้ของแต่ละหลักการจะถูกเปรียบเทียบกับผลการจำแนกประเภทเสียงของผู้เชี่ยวชาญทางด้านส่วนลักษณะจำนวน 3 ท่าน ซึ่งรายละเอียดของการทดลอง มีดังต่อไปนี้

4.4.1. การเตรียมการทดลอง

4.4.1.1. บันทึกสัญญาณเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานให้วจำนวน 3 รายในรูปแบบ **สระ** (Vowel) **พยัญชนะ** (Stop Consonant) **สระ** (Vowel) ($V_1-C_s-V_2$) โดยที่ สระตัวแรกเป็นสระอะแบบไม่นเนนพยางค์ พยัญชนะเป็นเสียงของพยัญชนะกากต้นพยางค์ มีด้วยกันเป็น 8 เสียงหลัก **บ ป พ ต ท ก ข** และสระตัวหลังเป็นเสียงสระ 8 เสียง คือ **สระอะ อ่า อิ อี อุ อู แอะ แอ** รวมทั้งสิ้น 192 เสียง

4.4.1.2. ผู้ป่วยที่ถูกบันทึกเสียงนั้น เป็นผู้ป่วยที่ทำการผ่าตัดซ่องเพดานและปากเรียบร้อยแล้ว เป็นเพศชายอายุประมาณ 5 ปี 2 คน และเป็นเพศหญิงอายุประมาณ 30 ปี 1 คน ในกระบวนการนี้จะใช้ข้อมูลเสียงของผู้ป่วยเป็นชุดข้อมูลทดสอบ

4.4.1.3. สำหรับชุดข้อมูลสอนนั้นจะนำมาจากการทดลอง 4.3 ที่เก็บมาจากคนปกติจำนวน 10 คน รวมทั้งสิ้น 640 เสียง

4.4.1.4. การจัดเก็บของชุดข้อมูลทดสอบ และชุดข้อมูลสอนจะเก็บแยกตามฐานกรณีของพยัญชนะเสียงกัก กล่าวคือ แยกเป็นฐานริมฝีปาก ฐานปุ่มแห็ง ก และฐานเพดานอ่อน

4.4.1.5. การทดสอบจะแยกชุดข้อมูลสอน และชุดข้อมูลทดสอบอย่างชัดเจน ชุดข้อมูลทดสอบที่ได้จะถูกนำไปจำแนกประเภทเสียงตามหลักการส่วนสัทศาสตร์ และหลักการยิดเดนมาร์คอฟ เพื่อเปรียบเทียบหาค่าความถูกต้องของทั้งสองหลักการ

4.4.2. การทดลอง

4.4.2.1. นำสัญญาณเสียงของผู้ป่วยจากชุดข้อมูลทดสอบทั้ง 192 เสียงไปผ่านการจำแนกประเภทเสียงโดยอัตโนมัติตามหลักการส่วนสัทศาสตร์ โดยเริ่มจากการหาช่วงกักล้ม และช่วงปล่อยลมของเสียงพยัญชนะกักโดยอัตโนมัติ จากนั้นสกัดค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะทั้ง 5 ค่า จากช่วงกักล้ม และช่วงปล่อยลมดังกล่าว ใช้ชุดข้อมูลสอนจากคนปกติ 10 คนมาเป็นชุดข้อมูลสอนลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะให้กับการจำแนกประเภทเสียง เมื่อเตรียมชุดข้อมูลทดสอบและชุดข้อมูลสอนเรียบร้อยแล้ว จะใช้หลักการวิเคราะห์แบบดิสคริปต์เชิงเส้นมาช่วยตัดสินใจประเภทการออกเสียงของแต่ละเสียงทดสอบ

4.4.2.2. ในการทดสอบจะแบ่งสัญญาณเสียงออกเป็น 3 ฐานเสียง คือฐานริมฝีปาก ฐานบุ้มเหงือก และฐานเพดานอ่อน และผลการทดสอบที่ได้จะออกมาเป็นเสียงไม่ชัด อาจชัดแบบสิบิต และแบบชนิด เปรียบเทียบกับผลการจำแนกประเภทของเสียงของผู้เขี่ยวชาญทางด้านส่วนลักษณะจำนวน 3 ท่าน

4.4.2.3. บันทึกผลการทดลองที่ได้ในรูปแบบของตารางค่าความสับสน (Confusion Matrices) โดยที่จะให้ແກ່ແນວອນເປັນປະເທດກາຈຳແນກປະເສີຍຈາກຜູ້ເຂົ້າວ່າງທາງສ່ວນລັກຊົນ ສ່ວນຄອລົມນີ້ແນວຕັ້ງເປັນປະເທດກາຈຳແນກເສີຍຈາກກາວິເຄຣະໜີ້ແບບດິສຄຣິມແນນຕີເຊິ່ງເສັ້ນ ໃນແນວເສັ້ນທແຍ່ງນຸ່ມຈະເປັນວິເການທີ່ພາກາຈຳແນກຈາກທັງສອງແບບມີຄ່າຕຽບກັນ ອົງກົມທີ່ມີຄ່າຕຽບກັນການຈຳແນກຂອງຜູ້ເຂົ້າວ່າງທາງສ່ວນລັກຊົນ ຄວາມສາມາດທີ່ໄດ້ຈະດຳນວນໃນຮູບແບບຂອງຮ້ອຍລະຂອງຄວາມຖຸກຕ້ອງ ໂດຍດຳນວນຈາກຈຳນວນສัญญาณເສີຍໃນແນວເສັ້ນທແຍ່ງນຸ່ມສ່ວນດ້ວຍຈຳນວນເສີຍທັງໝົດ ຄູນດ້ວຍທີ່ຮ້ອຍ ຈະໄດ້ເປັນຮ້ອຍລະຄວາມຖຸກຕ້ອງ

4.4.2.4. นำสัญญาณเสียงชุดทดสอบดังกล่าวไปทดสอบการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการยิดเดนماركอฟ โดยขั้นตอนของยิดเดนماركอฟທີ່ໃຊ້ຈະทำເໜືອກັບກາරทดลอง 4.3

4.4.2.5. เปรียบเทียบผลการจำแนกประเภทเสียงທີ່ໄດ້ຈາກວິຊາຂອງยິດเดนماركอຟກັບผลการจำแนกประเภทเสียงຂອງຜູ້ເຂົ້າວ່າງທາງດ້ານສ່ວນລັກຊົນຈຳນວນ 3 ທ່ານ ຈາກນັ້ນບັນທຶກผลการทดลองທີ່ໄດ້ໃນຮູບແບບตารางค่าความสับสน

4.4.3. ผลการทดลอง

ในส่วนนี้จะนำเสนอผลการทดลองการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในทำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ เมื่อฉุดข้อมูลทดสอบเป็นสัญญาณเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแห้งเพดานให้ โดยใช้วิธีการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการสอนสังคมศาสตร์ และตามหลักการอิดเดนมาრ์คоф ซึ่งผลการจำแนกประเภทเสียงที่ได้จากการจำแนกประเภทเสียงของผู้ช่วยช่างทางด้านส่วนลักษณะจำนวน 3 ท่าน ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

ตารางที่ 4.11 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยโดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ ตามวิธีของหลักการสอนสังคมศาสตร์ เมื่อใช้ชุดทดสอบจากสัญญาณเสียงของผู้ป่วย ในรูปแบบ

ตารางค่าความสัมสัม

ประเภทเสียงที่ใช้ ทดสอบ (ประมาณ) ภาษาไทย	ประเภทเสียงที่ได้จากการจำแนกเสียงตามวิธี ของหลักการสอนสังคมศาสตร์ (ประเภทเสียงที่ทดสอบได้)			ร้อยละความ ถูกต้องในแต่ ละประเภท เสียง	จำนวนเสียง ที่ใช้ทดสอบ ในแต่ละ ประเภทเสียง
	ไม่มะ (เสียง)	อไม่มะแบบ ลิลิล	อไม่มะแบบ ชนิด		
ภาษาไทย	ไม่มะ	7	6	5	38
	อไม่มะแบบ ลิลิล	1	90	29	75
	อไม่มะแบบ ชนิด	0	13	33	71
ร้อยละความถูกต้องโดยรวมทุกประเภทเสียง			70.7		
จำนวนเสียงที่ใช้ทดสอบทั้งหมด (เสียง)			184		

จากตารางที่ 4.11 พบร่วมร้อยละความถูกต้องโดยรวมของการจำแนกประเภทเสียงจากหลักการสอนสังคมศาสตร์ 70.7 ซึ่งประเภทเสียงอไม่มะแบบลิลิลเป็นประเภทเสียงที่ถูกจำแนกได้ถูกต้องมากสุด กล่าวคือถูกต้องใกล้เคียงกับการจำแนกของผู้ช่วยช่างทางด้านส่วนลักษณะร้อยละ 75 จากการสังเกตพบว่าเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแห้งเพดานให้ส่วนใหญ่จะมีลมออกในช่วงกักลมทำให้เกิดพลังงานที่ความถี่สูง ซึ่งส่งผลให้ค่าจำนวนครั้งของเวลาที่

สัญญาณคลื่นเสียงแก่วงเกินค่าศูนย์ในช่วงกักลมมีค่ามากตามไปด้วย ยิ่งมีค่าจำนวนครั้งมากเท่าใดโอกาสที่จะเป็นเสียงอโอมะจะมีมากขึ้น ดังนั้นการจำแนกเสียงของผู้ป่วยโดยใช้หลักการส่วนสัทศาสตร์จะจำแนกออกมาเป็นเสียงอโอมะโดยส่วนใหญ่ ประกอบกับผู้ป่วยส่วนใหญ่มักจะออกแต่เสียงอโอมะ ดังนั้นการจำแนกเสียงที่ได้จะได้เป็นเสียงอโอมะ โดยเฉพาะอโอมะแบบสิทธิ์ทำให้การจำแนกเสียงอโอมะแบบสิทธิ์มีความถูกต้องมากสุด ในทางกลับกันการจำแนกเสียงอโอมะมีความถูกต้องลดลง ทั้งนี้สืบเนื่องจากพลังงานที่ความถี่สูง ทำให้เสียงอโอมะมีค่าจำนวนครั้งของการแก่วงเกินค่าศูนย์ในช่วงกักลมเพิ่มมากขึ้น ส่งผลให้การจำแนกประเภทเสียงอโอมะมีแนวโน้มเป็นเสียงอโอมะแทน ทำให้ความถูกต้องมีค่าลดลง ในส่วนถัดมาขอนำเสนอผลการจำแนกประเภทเสียงตามวิธีของยิดเดนมาร์คอฟในรูปแบบตารางค่าความสับสนดังตารางที่ 4.12

ตารางที่ 4.12 ผลการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกภาษาไทยเมื่อทราบฐานกรณ์ตามวิธีของยิดเดนมาร์คอฟ เมื่อใช้ชุดทดสอบจากสัญญาณเสียงของผู้ป่วย ในรูปแบบตารางค่าความสับสน

ประเภทเสียงทั้งหมด ที่ใช้ทดสอบ (ประเภทเสียงทั้งหมด)	ประเภทเสียงที่ได้จากการจำแนกเสียงตามวิธี ของยิดเดนมาร์คอฟ (ประเภทเสียงที่ทดสอบได้)			ร้อยละความ ถูกต้องในแต่ ละประเภท เสียง	จำนวนเสียง ที่ใช้ทดสอบ ในแต่ละ ประเภทเสียง
	อโอมะ (เสียง)	อโอมะแบบ สิทธิ์ (เสียง)	อโอมะแบบ ชนิด (เสียง)		
อโอมะ	9	5	4	50	18
อโอมะแบบ สิทธิ์	30	43	47	35.8	120
อโอมะแบบ ชนิด	0	1	45	97.8	46
	ร้อยละความถูกต้องโดยรวมทุกประเภทเสียง			52.7	
	จำนวนเสียงที่ใช้ทดสอบทั้งหมด (เสียง)				184

จากตารางที่ 4.12 พบร่วมร้อยละความถูกต้องโดยรวมของการจำแนกประเภทเสียงตามวิธีของยิดเดนมาร์คอฟเพียง 52.7 ทั้งนี้เห็นได้ว่าประเภทเสียงอโอมะแบบสิทธิ์มีร้อยละความถูกต้องน้อยที่สุด ในขณะที่ประเภทเสียงอโอมะแบบชนิดกลับมีร้อยละความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงมากสุดถึง 97.8 จะเห็นได้ว่าการจำแนกประเภทเสียงตามวิธีของยิด

เดนมาร์คคือพี่มีความถูกต้องมากในกรณีที่เป็นเสียงอโอมะแบบชนิด ซึ่งเป็นประเภทเสียงที่มีลักษณะรูปแบบของคลื่นสัญญาณเสียงค่อนข้างชัดเจนและแตกต่างจากเสียงเสียงโอมะ และ อโอมะแบบสิลิล ทั้งนี้ เพราะสัญญาณเสียงประเภทเสียงอโอมะแบบชนิดนั้นมีพลังงานมาก ในช่วงปล่อยลมส่งผลให้รูปแบบของสัญญาณเสียงพยัญชนะก้าสามารถสังเกตได้ง่าย ทำให้การจำแนกเสียงอโอมะแบบชนิดนี้มีความถูกต้องแม่นยำกว่าการจำแนกประเภทเสียงอื่น

จากการทดลองของตารางที่ 4.11 และ 4.12 พบร่วงการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะก้าโดยอัตโนมัติตามหลักการส่วนสัทศาสตร์ มีความถูกต้องมากกว่าการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะก้าตามหลักการยิดเดนมาร์คคือ ในกรณีที่สัญญาณเสียงทดสอบเป็นสัญญาณเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหงพedaen ให้โดยพบร่วงวิธีของยิดเดนมาร์คคือฟันนั้นจะมีความถูกต้องมากกรณีที่สัญญาณเสียงมีรูปแบบของคลื่นเสียงใกล้เคียงกับของชุดข้อมูลสอน หรือ มีการออกเสียงใกล้เคียงกับเสียงคนปกติ ในขณะที่จำแนกประเภทเสียงพยัญชนะก้าโดยอัตโนมัติตามหลักการส่วนสัทศาสตร์จะมีความถูกต้องมากกว่า ถ้าสัญญาณเสียงที่เข้ามาทดสอบเป็นสัญญาณเสียงที่ไม่ถูกต้อง หรือเป็นสัญญาณเสียงที่มีรูปแบบไม่ถูกต้องเมื่อเปรียบเทียบกับสัญญาณเสียงแบบปกติ ทั้งนี้เป็นเพราะว่าการจำแนกพยัญชนะเสียงก้าตามหลักการส่วนสัทศาสตร์มิได้ขึ้นอยู่กับรูปแบบของสัญญาณเสียงโดยตรงนัก แต่จะขึ้นอยู่กับค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะที่สักด้ได้มากกว่า ทำให้การจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะก้าที่ใช้สัญญาณเสียงของผู้ป่วยตามหลักการส่วนสัทศาสตร์มีความถูกต้องมากกว่าการจำแนกเสียงตามหลักการของยิดเดนมาร์คคอฟ

บทที่ 5

สรุปผลการวิจัย และข้อเสนอแนะ

ในบทนี้จะนำเสนอข้อสรุปผลการวิจัย และข้อเสนอแนะของงานวิจัยเรื่อง วิธีการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ โดยใช้หลักการส่วนสหศาสตร์มาช่วยในการจำแนกประเภทของเสียง มีรายละเอียดดังนี้

5.1. สรุปผลการวิจัย

วิทยานิพนธ์นี้นำเสนอวิธีการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ โดยใช้หลักการส่วนสหศาสตร์ ซึ่งประกอบไปด้วยสองขั้นตอนคือ ขั้นตอนหาช่วงกัลลอม และช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกับ และขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงไมอะ อะโอะะ เพื่อใช้เป็นแนวทางในการพัฒนาโปรแกรมคอมพิวเตอร์ฝึกออกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ โดยเปรียบเทียบประสิทธิภาพกับวิธีการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ โดยใช้หลักการยิดเดนماركอฟ ด้วยความหวังว่าวิธีการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ที่นำเสนอี้ จะสามารถเป็นต้นแบบขั้นตอนวิธีการจำแนกประเภทเสียงอย่างอัตโนมัติของสัญญาณเสียงไมอะ อะโอะะแบบสิถิก และอะโอะะแบบอนิต ของเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ที่ใช้ฐานกรณ์เดียวกันได้ การจำแนกเสียงพยัญชนะกับดังกล่าวมีรายละเอียดดังนี้

5.1.1. ขั้นตอนหาช่วงกัลลอม และช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกับ

กระบวนการหาช่วงกัลลอม และช่วงปล่อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกับตามวิธีที่เสนอให้ด้วยหลักการของการแบ่งเสียงพูดเป็นเซกเมนต์มาช่วยหาตำแหน่งเริ่มต้น และสิ้นสุดของสัญญาณเสียงพยัญชนะกับที่อยู่ในรูปแบบ ສระ (Vowel) พยัญชนะ (Stop Consonant) ສระ (Vowel) ($V_1-C_s-V_2$) โดยที่ สรระตัวแรกเป็นสระอะแบบไม่นั่นพยางค์ พยัญชนะ เป็นเสียงของพยัญชนะกับต้นพยางค์ มีด้วยกันเป็น 8 เสียงหลัก บ ป ດ ຕ ທ ກ ຂ และสระตัวหลังเป็นเสียงสระ 8 เสียง คือ ສະອະ ອາ ອີ ອຸ ອູ ແອ ແອ

กระบวนการแบ่งเสียงพูดเป็นเชกเมนต์ดังกล่าว

จะเริ่มจากการแบ่ง

สัญญาณเสียงให้เป็นสัญญาณค่าพลังงานรวม จากนั้นสร้างสัญญาณค่าความแตกต่างจากสัญญาณค่าพลังงานรวม นำสัญญาณค่าความแตกต่างไปหาจุดยอดของความแตกต่าง เมื่อได้จุดยอดจากสัญญาณค่าความแตกต่างแล้ว ให้นำจุดยอดดังกล่าวไปผ่านการตัดสินใจหาจุดยอดที่มีโอกาสเป็นขอบของสัญญาณเสียงพยัญชนะก็ โดยบริเวณของจุดยอดที่มีแอมเพลจุดของการเปลี่ยนแปลงพลังงานในเชิงเวลาและในเชิงความถี่ลดลงมากสุด จะมีโอกาสเป็นขอบเริ่มต้นของสัญญาณเสียงพยัญชนะก็ ส่วนบริเวณของจุดยอดที่มีแอมเพลจุดของการเปลี่ยนแปลงพลังงานในเชิงเวลาและในเชิงความถี่เพิ่มมากสุด จะมีโอกาสเป็นขอบสิ้นสุดของสัญญาณเสียงพยัญชนะ ก็ เมื่อสามารถหาขอบเริ่มต้นและสิ้นสุดของสัญญาณเสียงพยัญชนะก็ได้ จะนำสัญญาณเสียงที่ได้ผ่านการกรองพลังงานในเชิงความถี่ เพื่อหาตำแหน่งเริ่มต้นของช่วงปล่อยลมที่อยู่ภายในสัญญาณเสียงพยัญชนะก็ ซึ่งบริเวณที่เป็นจุดเริ่มต้นของช่วงปล่อยลมนั้นจะมีพลังงานสูงกว่าคือค่าพลังงานประมาณ -25 ถึง -10 เดซิเบล ที่ช่วงความถี่ต่ำ (0 ถึง 1,000 เฮิรตซ์) และมีค่าพลังงานประมาณ -30 ถึง -10 เดซิเบล ที่ช่วงความถี่กลาง (2,000 ถึง 6,000 เฮิรตซ์) นอกจากนี้ที่ช่วงความถี่สูง (8,000 ถึง 10,000 เฮิรตซ์) มีค่าพลังงานประมาณ -55 ถึง -35 เดซิเบล ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับฐานกรณีของสัญญาณเสียง หลังจากนั้นให้นำตำแหน่งเริ่มต้นของช่วงปล่อยลมไปช่วยในการแบ่งสัญญาณเสียงพยัญชนะก็ ทำให้สามารถแบ่งสัญญาณเสียงของพยัญชนะก็ออกมานเป็นสองช่วง คือช่วงกักลม และช่วงปล่อยลมได้

จากผลการทดลองเพื่อทดสอบวัดความคลาดเคลื่อนการหาช่วงกักลม และช่วงปล่อยลมของพยัญชนะต้นเสียงก็ พบร้าค่าความคลาดเคลื่อนเฉลี่ยเมื่อเทียบกับการตัดโดยผู้ทำวิจัยมีค่าประมาณ 7 ถึง 27 มิลลิวินาทีจากสัญญาณเสียงทั้งหมด 896 สัญญาณเสียง หรือคิดเป็นร้อยละ 1 ถึง 5 ต่อความยาวทั้งหมดของสัญญาณเสียง จะเห็นได้ว่าวิธีการแบ่งเสียงพูดเป็นเชกเมนต์นี้ สามารถใช้หาช่วงกักลม และช่วงปล่อยลมของพยัญชนะเสียงก็ได้อย่างมีประสิทธิภาพ สามารถนำมาช่วยในการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณีได้

5.1.2. ขั้นตอนการจำแนกประเภทเสียงโอมะะ อโอมะะ

กระบวนการจำแนกประเภทเสียงโอมะะ และอโอมะะนั้น เป็นกระบวนการหลักของ การจำแนกประเภทเสียงตามหลักการส่วนสัทศาสตร์ โดยมีขั้นตอนเริ่มจาก นำสัญญาณเสียงซึ่ง กัดล้ม และซึ่งปัลล์อยลมของสัญญาณเสียงพยัญชนะกับไปสกัดหาค่าลักษณะสำคัญทางส่วน ลักษณะ ซึ่งในค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะที่นำเสนอนี้ในวิทยานิพนธ์มีอยู่ด้วยกันห้าค่า ได้แก่ ความยาวซึ่งกัดล้ม ความยาวซึ่งปัลล์อยลม ค่าพลังงานเฉลี่ยในช่วงความถี่ต่ำของสัญญาณเสียง ซึ่งกัดล้ม ค่าพลังงานของซึ่งปัลล์อยลม และค่าจำนวนครั้งของเวลาที่สัญญาณคลื่นเสียงแก่กว่า เกินค่าศูนย์ในซึ่งกัดล้ม โดยค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะที่ได้จะถือเป็นลักษณะประจำของ สัญญาณเสียง เพื่อให้การวิเคราะห์แบบดิสคริปโนน์เข้าสู่ระบบเดียวกัน ในการออกเสียงพยัญชนะกับ ต้นพยางค์มาเพื่อช่วยเลือกข้อมูลค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณะจากชุดข้อมูลสอนที่มีฐานกรณ์ การออกเสียงเดียวกันมาสร้างเป็นเวกเตอร์ลักษณะเฉพาะ สำหรับช่วยสอนให้การวิเคราะห์ แบบดิสคริปโนน์เข้าสู่ได้เรียนรู้ลักษณะเฉพาะของการออกแบบเสียงโอมะะ อโอมะะแบบสิบิล และอโอมะะแบบชนิดของพยัญชนะต้นเสียงกับที่ใช้ฐานกรณ์เดียวกัน หลังจากนั้นการวิเคราะห์ แบบดิสคริปโนน์เข้าสู่จะตัดสินใจเลือกประเภทการออกเสียงให้กับสัญญาณเสียงทดสอบที่เข้า มาทดสอบ โดยประเภทการออกเสียงที่ได้มีอยู่ด้วยกันสามประเภท คือประเภทเสียงโอมะะ อโอมะะ แบบสิบิล และอโอมะะแบบชนิด

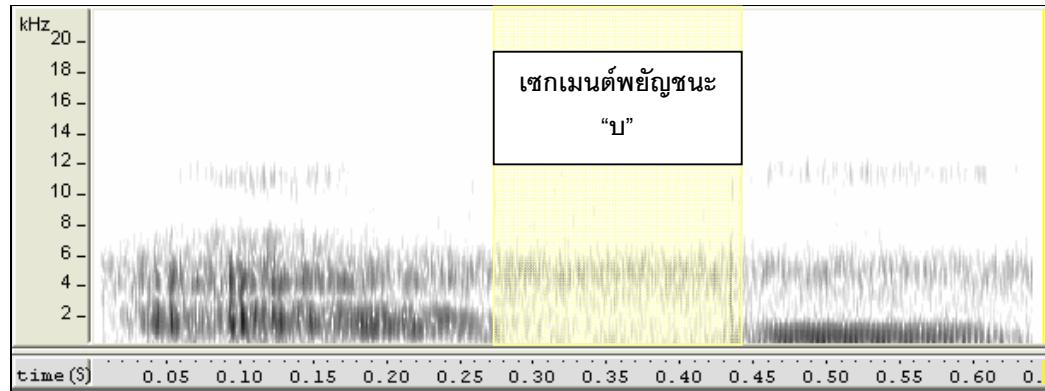
จากการทดลองเพื่อหาความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับ ภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติเมื่อทราบฐานกรณ์ เมื่อใช้หลักการส่วนสัทศาสตร์มา จำแนกประเภทเสียง เมื่อสัญญาณเสียงที่ทดสอบเป็นสัญญาณเสียงของคนปกติ พบร่องรอย ทดสอบที่ใช้ชุดข้อมูลสอนเป็นชุดทดสอบมีความถูกต้องอยู่ที่ร้อยละ 86.83 และ 91 ตามฐานริม ฝีปาก ฐานเพดานอ่อน และฐานปุ่มเหงือก ตามลำดับ ส่วนการทดลองโดยใช้ชุดข้อมูลทดสอบมา ทดสอบนั้นมีความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงอยู่ที่ร้อยละ 83.89.33 และ 88 ตามฐานริม ฝีปาก ฐานเพดานอ่อน และฐานปุ่มเหงือก ตามลำดับ พบร่องรอยทั้งสองชุดมีค่าความ ถูกต้องใกล้เคียงกัน และเมื่อเปรียบเทียบกับการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการอีกด้วย คือเด่นมากพอ ที่มีค่าความถูกต้องของการจำแนกประเภทเสียงในชุดข้อมูลสอนอยู่ที่ร้อยละ 65.80 และ 85 และ ในชุดข้อมูลทดสอบอยู่ที่ร้อยละ 81.88.33 และ 85.33 ตามฐานริมฝีปาก ฐานเพดานอ่อน และฐาน ปุ่มเหงือก ตามลำดับ จะเห็นได้ว่าการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการส่วนสัทศาสตร์ของ วิทยานิพนธ์นี้ ค่อนข้างมีความแม่นยำมากกว่าการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกับตามหลักการ อีกด้วย ถึงแม้ว่า จะมีค่าความถูกต้องเฉลี่ยมากกว่าเพียงร้อยละ 1 ถึง 2 ในชุดข้อมูล

ทดสอบ แต่ประโยชน์ที่ได้จากการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการส่วนสัทศาสตร์นั้นจะมากกว่าในกรณีที่สัญญาณเสียงที่เข้ามาทดสอบการจำแนกประเภทเสียงนั้นเป็นสัญญาณเสียงที่ออกเสียงไม่ถูกต้องตามหลักสัทศาสตร์ เพราะการจำแนกประเภทเสียงโดยใช้หลักการส่วนสัทศาสตร์จะใช้การสกัดค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์มาช่วยในการวิเคราะห์ ทำให้เราสามารถนำผลค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ที่ได้ไปเคราะห์ถึงสาเหตุการผิดพลาดทางสัทศาสตร์ได้

นอกจากนี้ยังพบว่าถ้าเสียงที่เข้ามาทดสอบการจำแนกประเภทเสียงเป็นเสียงของคนที่ออกเสียงไม่ชัดเจน หรือของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานให้ ประสิทธิภาพของการจำแนกเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์โดยการใช้หลักการส่วนสัทศาสตร์จะมีมากกว่าของหลักการอีกด้วยมาก หรือมีความสามารถในการจำแนกประเภทเสียงได้ใกล้เคียงกับของผู้เชี่ยวชาญด้านส่วนลักษณ์มากกว่าการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการอีกด้วย 70.7 จากผลการทดลองที่ใช้สัญญาณเสียงของผู้ป่วยโรคปากแหว่งเพดานให้เป็นสัญญาณทดสอบ พบร่วงจาก การจำแนกประเภทเสียงตามหลักการส่วนสัทศาสตร์มีค่าความถูกต้องโดยรวมอยู่ที่ร้อยละ 52.7 จะเห็นได้ว่าวิธีการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักตันพยางค์ตามหลักการส่วนสัทศาสตร์ของวิทยานิพนธ์นี้ สามารถจำแนกประเภทเสียงได้แม่นยำกวาวิธีการอีกด้วย ร้อยละ 18 จากผลการทดลองที่ได้สะท้อนให้เห็นประสิทธิภาพของการจำแนกประเภทเสียงของวิทยานิพนธ์นี้ ว่าเราจะสามารถนำไปเป็นต้นแบบของขั้นตอนวิธีการจำแนกประเภทเสียงอย่างอัตโนมัติของสัญญาณเสียงໂฆะ อโฆะแบบสิบิล และอโฆะแบบชนิต ของเสียงพยัญชนะกักภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ที่ใช้ฐานกรรณ์เดียวกันได้ อีกทั้งยังสามารถนำไปใช้เป็นแนวทางในการพัฒนาโปรแกรมคอมพิวเตอร์ฝึกออกเสียงพยัญชนะกักภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์ สำหรับผู้ที่มีความผิดปกติในการออกเสียง โดยเฉพาะอย่างยิ่งผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานให้ได้ ดังจะเห็นได้จากผลการทดลองการจำแนกประเภทเสียงเมื่อใช้สัญญาณเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานให้มาเป็นสัญญาณเสียงทดสอบ อีกทั้งจะพบประโยชน์ที่ได้เพิ่มเติมจากการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการส่วนสัทศาสตร์ คือสามารถที่จะใช้ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ที่ได้มามาช่วยในการพิจารณาหาที่มาของการออกเสียงผิดพลาด หรือหาสาเหตุของการออกเสียงไม่ตรงตามหลักสัทศาสตร์ได้ ดังตัวอย่างต่อไปนี้

ในกรณีของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานให้ต้องการออกเสียงໂฆะ ฐานรูมฝีปาก (/บ/) แต่ออกเสียงผิดเป็นเสียงอโฆะแบบสิบิลแทน วิธีการจำแนกประเภทเสียงตามหลักการส่วนสัทศาสตร์ของวิทยานิพนธ์นี้ จะสามารถจำแนกเป็นอโฆะแบบสิบิลได้ตรงตามที่

ออกเสียงผิด อีกทั้งยังสามารถระบุถึงสาเหตุข้อผิดพลาดตามหลักสัทศาสตร์ได้ ดังรูปที่ 5.1 สเปกตรограмของสัญญาณเสียง อะบุ /abu/ ของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานให้



รูปที่ 5.1 สเปกตรограмสัญญาณเสียงพยัญชนะกัก อะบุ /abu/ ของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่ง เพดานให้

จากรูปที่ 5.1 หากสังเกตโดยใช้สเปกตรограмจะพบว่าในช่วงกักลมของ พยัญชนะ “บ” นั้นไม่มีพลังงานที่ความถี่ต่ำ และเมื่อผ่านการจำแนกประเภทตามวิธีของ วิทยานิพนธ์จะพบว่าค่าพลังงานเฉลี่ยในช่วงถี่ความต่ำของสัญญาณเสียงนี้มีเพียง -38 เดซิเบล เมื่อเปรียบเทียบกับค่าพลังงานเฉลี่ยที่ได้จากฐานข้อมูลส่วนลักษณะมากถึง -20 เดซิเบล ทำให้เห็นที่มาว่าการออกสัญญาณเสียงนี้อาจมีข้อผิดพลาดจากการสร้างช่องปิดได้ไม่สมบูรณ์ทำให้ไม่เกิดการสั่นของเส้นเสียงที่เป็นต้นกำเนิดพลังงานที่ความถี่ต่ำ

5.2. ข้อเสนอแนะ

5.2.1. จากการทดสอบการจำแนกประเภทเสียงพยัญชนะกักภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติกับสัญญาณเสียงของผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหว่งเพดานให้ พบว่าความผิดพลาดในการออกเสียงของผู้ป่วยนี้จากการแทนที่กันระหว่างเสียงโซนและอโรมะแล้ว ยังมีการแทนที่กันระหว่างฐานกรองในการออกเสียง หรือการมีเสียงขึ้นจมูกตลอดเวลาที่ออกเสียง พยัญชนะกัก ดังนั้นหากสามารถศึกษาวิธีการจำแนกเสียงพยัญชนะกักภาษาไทยโดยมิทรานฐาน กรองก่อนการจำแนก หรือจำแนกเสียงพยัญชนะเสียงนาสิก จะกันนั้นนำแนวทางการศึกษาที่ได้มา

สร้างโปรแกรมฝึกพูดการออกเสียงดังกล่าว อาจจะช่วยฝึกทักษะการออกเสียงให้ผู้ป่วยที่เป็นโรคปากแหงเพดานโนเว่ได้มากขึ้น

5.2.2. การจำแนกประเภทเสียงพัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์โดยอัตโนมัติ เมื่อทราบฐานกรณีของวิทยานิพนธ์นี้อาจพัฒนาให้มีความแม่นยำเพิ่มมากขึ้นได้ถ้าสามารถศึกษาค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์ที่มีผลต่อการจำแนกเพิ่มขึ้น ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับความหลากหลายของฐานข้อมูลสัญญาณเสียงที่ใช้เป็นฐานความรู้ในการหาส่วนลักษณ์

5.2.3. ในกรณีที่สัญญาณเสียงที่ถูกจำแนกมีความหลากหลายมากขึ้น หรือมีการกระจายตัวอยู่ปริภูมิที่แตกต่างกันมากขึ้นการใช้วิธีเคราะห์แบบดิสคริปтивเนต์เชิงเส้นอาจไม่ครอบคลุมได้หมด อาจพัฒนาให้วิธีการจำแนกตามแบบส่วนสัทศาสตร์นี้ใช้วิธีเคราะห์ค่าลักษณะสำคัญทางส่วนลักษณ์โดยวิธีเครือข่ายประสาท (Neural Network) แทน

5.2.4. จากผลการทดลองการหาช่วงกัลลุ่ม และช่วงปล่อยลงของพัญชนะเสียง กับพบว่ามีความคลาดเคลื่อนอยู่ที่ร้อยละ 1 ถึง 5 หากสามารถขยายฐานข้อมูลสัญญาณเสียงเพิ่มขึ้น และเปลี่ยนจากวิธีแบ่งเซกเมนต์เป็นวิธีการแบ่งตามกรอบของเวลา อาจทำให้ช่วงสัญญาณเสียงที่ได้คลาดเคลื่อนน้อยลง สงผลให้มีความแม่นยำในการจำแนกมากขึ้น

5.2.5. เนื่องจากสัญญาณเสียงมีการเปลี่ยนแปลงได้ตลอดตามเวลา อีกทั้งสามารถถูกรับ��จากเสียงรอบข้างได้ทุกเมื่อ ฉะนั้นหากต้องการให้ผลการจำแนกถูกต้องแม่นยำมากยิ่งขึ้น จึงควรบันทึกเสียงที่ต้องการทดสอบในห้องปิดเพื่อตัดปัญหาการถูกครอบกวนดังกล่าว

รายการอ้างอิง

- [1] ดร. นันทนา รุณเกียรติ. สังค์ศាសตร์ ภาคทฤษฎีและภาคปฏิบัติ. สำนักพิมพ์มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์, 2548.
- [2] Luksaneeyanawin S. A Three Dimensional Phonology: A Historical Implication. In: Proceedings of the 3rd International Symposium on Language and Linguistics. pp. 75-90, 1992.
- [3] Lunksaneeyanawin S. Linguistics Research and Thai Speech Technology. In: Proceeding of the 5th International Conference on Thai Studies. School of Oriental and African Studies, University of London. pp. 1-29, 1993.
- [4] I. W. Cooley, J. W. Turkey. An algorithm for the machine calculation of complex Fourier series. Math. Of Comput., vol. 19, pp. 297-301, April 1965.
- [5] ไฟรอน ลีลาภัทรกิจ. การแปลงเสียงพูดเป็นเซกเมนต์สำหรับการรู้จำเสียงพูดภาษาไทยอาศัยเซกเมนต์โดยใช้สารสนเทศawan สังค์ศាសตร์. วิทยานิพนธ์ปริญญาโท ภาควิชา วิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2549.
- [6] S. Young, G. Evermann, M. Gales, T. Hain, D. Kershaw, G. Moore, J. Odell, D. Ollason, D. Povey, V. Valtchev, P. Woodland. HTK Book (for HTK Version 3.3). Cambridge University Engineering Department. April 2005.
- [7] S. Balakrishnama, A. Ganapathiraju. Linear Discriminant Analysis – A Brief Tutorial. Institute for Signal and Information Processing. Department of Electrical and Computer Engineering. Mississippi State University.
- [8] F. R. Adams, H. Crepy, D. Jameson, J. Thatcher. International Business Machines Corporation. IBM Products for Persons with Disabilities. In: Proceedings of IEEE. pp 27.5.1 – 27.5.5, 1989.
- [9] S. A. Liu. Landmark detection for distinctive feature-based speech recognition, J. Acoust. Soc. Am. 100(5). pp. 3417-3430, 1996.
- [10] P. Leelaphattarakij, P. Punyabukkana, A. Suchato. Locating Phone Boundaries from Acoustic Discontinuities using a Two-staged Approach. The Ninth International Conference on Spoken Language Processing: Interspeech 2006. Pittsburgh, Pennsylvania. pp. 673-676, 2006.

- [11] A.M.A. Ali, J. Van der Spiegel, and P. Mueller. Acoustic-Phonetic Features for the Automatic Classification of Stop Consonants. In: Proceedings of. IEEE Trans. Speech Audio Processing. vol. 9. no. 8, 2001.
- [12] A. Suchato. Classification of Stop Consonant Place of Articulation. Ph.D. Thesis, MIT.
- [13] A. Suchato, P. Punyabukkana. Factors in Classification of Stop Consonant Place of Articulation. In: Proceeding of. Interspeech 2005, Lisbon. Portugal. pp 2969-2972, 2005.
- [14] P. Dareyoah, A. Suchato, P. Punyabukkana. A Study of Acoustic Measurements for Voicing Detection in Speech with Room-level SNR. The Sixth Symposium on Natural Language Processing 2005: SNLP2005. Chiang Rai, Thailand, 2005.
- [15] B. Pholkul, P. Punyabukkana, A. Suchato. Stop Consonant Voicing Classification for Computer-assisted Speech Training of Patients with Cleft Lips and Palates. International Convention for Rehabilitation Engineering & Assistive Technology: i-Create 2007. National Library Board Building & Hotel Intercontinental, Singapore. 2007.

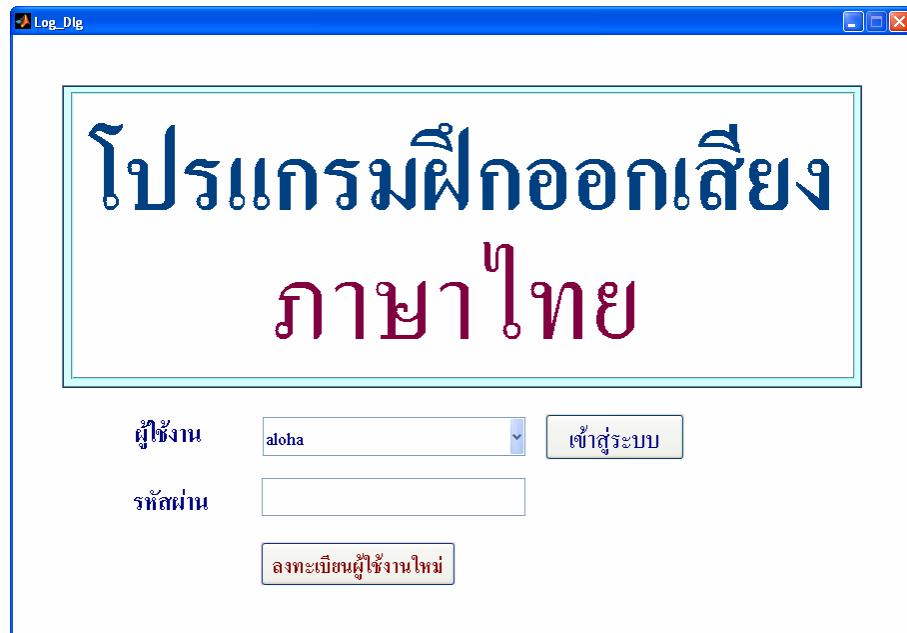
ภาคผนวก

ภาคผนวก ก
ต้นแบบโปรแกรมการจำแนกเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยโดยอัตโนมัติ

ในส่วนนี้จะนำเสนอต้นแบบของโปรแกรมเพื่อใช้ในการฝึกพูดสัญญาณเสียงพยัญชนะกับภาษาไทยในตำแหน่งต้นพยางค์

ก.1. หน้าแรกของโปรแกรม

ผู้ใช้งานจะต้องลงทะเบียนผู้ใช้งานก่อนเข้าใช้งานโปรแกรมฝึกออกเสียง เพื่อให้โปรแกรมสามารถเก็บบันทึกผลการฝึกของผู้ใช้งาน และผู้ใช้ภาษาไทยทางส่วนลักษณะสามารถนำผลที่ได้ไปเคราะห์ภาษาหลัง



รูปที่ ก-1 หน้าแรกของโปรแกรมต้นแบบการฝึกพูดเสียงพยัญชนะกับภาษาไทย

ก.2. หน้าลงทะเบียนผู้ใช้งานใหม่

ในกรณีที่เป็นผู้ใช้งานใหม่ จะต้องมาลงทะเบียนก่อนเข้าใช้งานโปรแกรม โดยผู้ใช้งานมีได้ 2 สถานะ คือ สถานะผู้ใช้งานปกติ และผู้ใช้งานที่เป็นเจ้าหน้าที่

Regis_Dig

ลงทะเบียนผู้ใช้งานใหม่

ชื่อ	<input type="text"/>	นามสกุล	<input type="text"/>
ชื่อผู้ใช้งาน	<input type="text"/>	รหัสผ่าน	<input type="text"/>
เลือกชื่อไว้ใช้ปัจจุบัน		<input checked="" type="radio"/> ผู้ใช้งานปกติ	<input type="radio"/> เจ้าหน้าที่
เพศ	ชาย <input type="button" value="▼"/>	อายุ	<input type="text"/>
ห้อง	<input type="text"/>		
เมืองที่อยู่	<input type="text"/>		
<input type="button" value="ยกเลิกข้อมูล"/> <input type="button" value="บันทึกข้อมูล"/>			

รูปที่ ก-2 หน้าลงทะเบียนผู้ใช้งานใหม่ของโปรแกรมต้นแบบ

ก.3. หน้าประเภทการออกเสียงที่ต้องการฝึกออกเสียง

ProgSel_Dig

ประเภทการออกเสียง

ชื่อผู้ใช้งาน: ๑ ผู้ใช้งาน	วันที่: 01-Mar-2008
	เวลาที่ใช้: 22:57:59

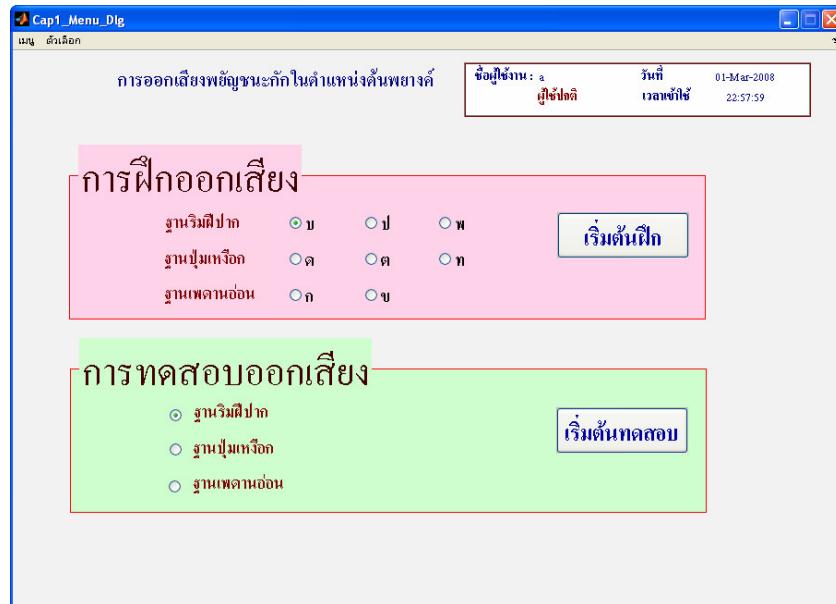
การออกเสียงพยัญชนะ "ก้า" ในตำแหน่งต้นพยางค์

การออกเสียงพยัญชนะ "นาสิก" ในตำแหน่งต้นพยางค์

การออกเสียงพยัญชนะ "เลียดแทรก" ในตำแหน่งต้นพยางค์

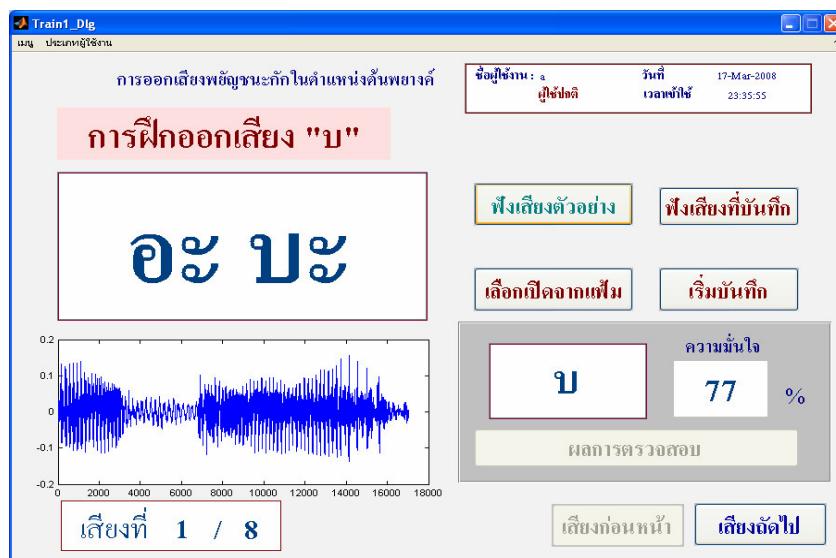
รูปที่ ก-3 หน้าเลือกประเภทการออกเสียงของโปรแกรมต้นแบบ

ก.4. หน้าแสดงประมวลการฝึก และการทดสอบการออกเสียงพยัญชนะเสียงกัก



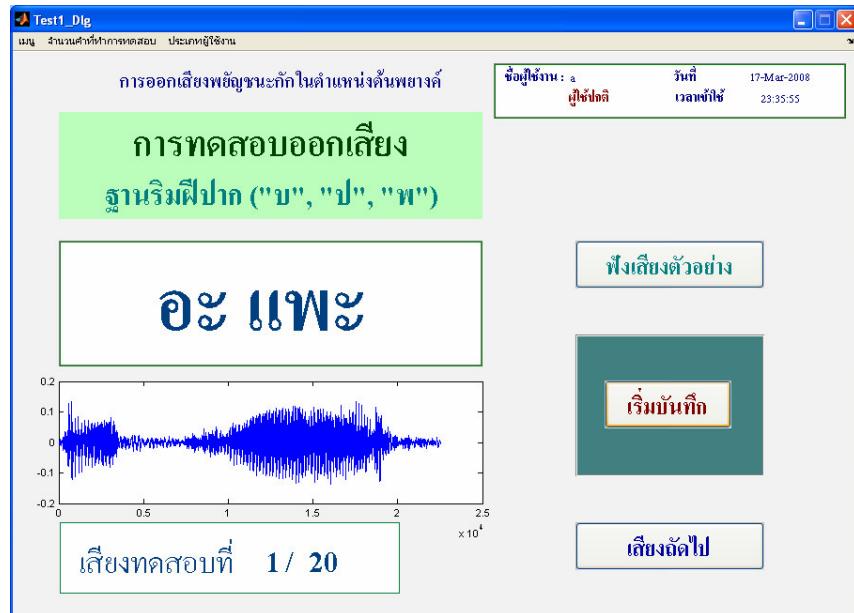
รูปที่ ก-4 หน้าเลือกการออกเสียงพยัญชนะกักในคำแทนจังหวัดพยางค์

ก.5. หน้าตัวอย่างการฝึกการออกเสียงพยัญชนะกักฐานริมฝีปาก



รูปที่ ก-5 หน้าฝึกการออกเสียงพยัญชนะกักฐานริมฝีปากของโปรแกรมต้นแบบ

ก.6. หน้าตัวอย่างการทดสอบการออกเสียงพยัญชนะกับฐานรูปฝีปาก



รูปที่ ก-6 หน้าทดสอบการออกเสียงพยัญชนะกับฐานรูปฝีปากของโปรแกรมตั้นแบบ

ภาคผนวก ๔

ผลงานตีพิมพ์

งานประชุมวิชาการ “International Convention for Rehabilitation Engineering & Assistive Technology (i-CREATE 2007)” ระหว่างวันที่ 23 ถึง 26 เมษายน 2550
ณ ประเทศสิงคโปร์ ในบทความเรื่อง Stop Consonant Voicing Classification for Computer-assisted Speech Training of Patients with Cleft Lips and Palates

Stop Consonant Voicing Classification for Computer-assisted Speech Training of Patients with Cleft Lips and Palates

Budsamas Pholkul Spoken Language Systems Research Group Department of Computer Engineering Chulalongkorn University Bangkok, THAILAND 66-2-648-9852 Budsamas.P@student.chula.ac.th	Proadpran Punyabukkana Spoken Language Systems Research Group Department of Computer Engineering Chulalongkorn University Bangkok, THAILAND 66-2-218-9656 Proadpran.P@chula.ac.th	Atiwong Suchato Spoken Language Systems Research Group Department of Computer Engineering Chulalongkorn University Bangkok, THAILAND 66-2-218-9656 Atiwong.S@chula.ac.th
--	---	--

ABSTRACT

Cleft lips and palates (CLP) may cause functional disorders even after adequate surgical treatments, speech disorders being one of them. Automatic algorithms utilizing acoustic-phonetic knowledge are needed in developing computer-based tools for assisting the speech training of CLP patients. This work focuses on acoustic discrimination among voiced, voiceless unaspirated, and voiceless aspirated stop consonants with the same place of articulation and aims at revealing a set of acoustic measurements capable of discriminating a CLP patients' speech. Acoustic measurements based on duration and signal energy are proposed and studied. Analysis of variance and classification experiments demonstrate high potentials in using these acoustic measurements in developing automatic voicing classification algorithms for speech training tools. The overall classification accuracy of 92% is achieved in classifying non-CLP data, in which the best result obtained is 99% for the alveolar case. The proposed measurements can classify data from CLP patients with almost 90% accuracy even when the classifier is trained only on the non-CLP data.

Categories and Subject Descriptors

I.5.2 [Pattern Recognition]: Design Methodology – *classifier design and evaluation, feature evaluation and selection and pattern analysis*; K.4.2 [Computer and Society]: Social Issues – *assistive technology for persons with disabilities*

General Terms

Measurement, Experimentation.

Keywords

Computer-assisted speech training, phonological and acoustical analysis of Thai language, acoustic-phonetic features.

1. INTRODUCTION

Cleft lips and palates (CLP) are usually formed before birth. They can result in morphological and functional disorders. They affect not only primary disorders such as swallowing, breathing and mimic disorders but also speech development. CLP is in the top four in birth disorder ranking. Statistically, one in seven hundred infants have cleft lips and/or palates. Thai CLP children are typically found in remote inland areas while clinics treating such a disorder are situated in big cities. This renders being trained by a speech therapist unaffordable for those children as well as other CLP patients. Moreover, the lack of speech therapists throughout the country is another major obstacle in providing the CLP patients with proper training in speech articulation.

Stop consonants are sounds which are formed using the greatest degree of obstruction and complexity of movements in the vocal tract. The articulators used in the production of stop consonants form occlusions (closures) in the oral cavity of the vocal tract. Due to continuous airflow and the presence of closures, pressure is built up in the cavity behind the closures. After the closure phase comes the release phase. In this phase, the oral occlusion is broken. This immediately reduces the pressure and allows the air to resume its flow. This complex articulation causes difficulties in uttering stop consonants for CLP patients.

The most common speech disorder for Thai CLP patients is the substitution of stop consonants in syllable-initial positions. A cause of such substitutions arises from the necessity of the speaker making a complete closure in his/her oral cavity while maintaining air flow from the lungs. The closure is then promptly released. Although patients have received the required reconstructive surgical therapies, they still lack the ability to perform the required gesture in a good enough manner. Clinical observations indicate that one of the most frequently occurring substitutions is among stop consonants with the same place of articulation. In the Thai language, there are three places of articulation, namely labial, alveolar and velar. Such substitutions

are among the voiced, voiceless, and voiceless aspirated stop consonants within each place of articulation.

In this work, we present an acoustic-phonetic study whose results serve as a foundation to further develop a computer-assisted speech training program aiming at CLP patients. We investigate the acoustic-phonetic characteristics of stop consonants for detecting stop consonant voicing and apply these characteristics as classification features of an automatic stop consonant voicing classification. Stop consonants of subjects with and without CLP are analyzed and used for testing the automatic classification. The classification results in the case of CLP patients are then compared to experts' judgments in order to evaluate the performance of our acoustic measurements in doing the task.

First, we start with a broad look at how computers are involved in the speech training issue and describe the motivation of the need of subtle acoustic-phonetic analysis. Then, we introduce the acoustic measurements used in the classification experiments along with the analyses of their values obtained from different voicing characters. Classification results of patients with and without CLP are then discussed.

2. BACKGROUND

2.1 Computer-assisted Speech Training

Combined with the widespread usage of personal computers, advances in automatic speech recognition techniques, and speech-related sciences including physiology of human speech production and acoustic-phonetics of human speech lead to many exciting developments in computer-assisted speech training tools. An example of such tool is a commercially available speech and language product called *SpeechViewer*, which is designed to help people of all ages who have a variety of disabilities, such as speech or language impairments, cerebral palsy, developmental delay, traumatic brain injury and speech disorders resulting from a stroke. A number of computer programs were also created to help people practice uttering sounds as well as phonemes in many languages, including many western languages [1], and some Asian languages, such as Chinese [2]. The majority of users are among people with hearing disorders. In most programs pattern matching techniques are utilized for verifying users' speech against targeted sounds by comparing the spectral features of their surface speech signals. Pattern matching based on Hidden Markov Models (HMMs) and Dynamic Time Warping (DTW) is usually the enabler of such verification of functionality.

As mentioned earlier, the most common speech disorder for the Thai CLP patients is substitution of stop consonants in syllable-initial positions. The substitution occurs within stop consonants with the same place of articulation. Therefore, automatically identifying the three types of stop consonant with the same place of articulation is an important functionality for a computer-assisted speech training program for CLP patients. However, such functionality requires subtle acoustic analysis that pattern matching techniques relying on gross spectral features such as HMMs and DTW cannot provide well enough. To discriminate among these subtle differences using acoustic measurements based on acoustic-phonetics knowledge is unavoidable although selecting suitable sets of acoustic measurements requires intense knowledge engineering. It has been shown in a number of works that classification features based on acoustic measurements can

lead to successful classification tasks while valuable insights on acoustic nature of the classified sounds are obtained in the process [3],[4],[5],[6].

2.2 Phonological Analysis of Thai Language

In order to investigate acoustic cues significant to stop consonant voicing classification, we first explore the phonological aspect of Thai language in general. Thai language is known for being a tonal language. Here, we elaborate the five lexical tones and their distinctive linguistic features. There are 21 consonantal phonemes, 12 consonant clusters, 18 monophthongs, 6 diphthongs and 5 tones in the Thai language [7], [8]. Places of articulation of various sounds in the Thai sound system can be labial, alveolar, palatal, velar or glottal, while manners of articulation are classified into two major groups: stops and non-stops. The stops consist of stop consonants which are subcategorized into voiced, voiceless (unaspirated), and voiceless aspirated ones. The non-stops are subcategorized into nasals, fricatives, a trill, a lateral and approximants. There are 8 different stop consonants in the Thai language. Their places of articulation and voicing characteristics are shown in Table 1.

Table 1. Thai stop consonants

Place of Articulation	Voicing Characteristic		
	Voiced	Voiceless Unaspirated	Voiceless Aspirated
Labial	/b/	/p/	/pʰ/
Alveolar	/d/	/t/	/tʰ/
Velar	-	/k/	/kʰ/

2.3 Acoustic-phonetic Theory of Human Speech Production

A widely-accepted model of human speech production is the source-filter model where speech signals coming out of a speaker's mouth are the result of filtering some source signal with a time-varying filter, as shown in Figure 1. There are two types of source signals. The first one is the glottal source which is a quasi-periodic signal occurring at the speaker's vocal folds due to their vibration. During their vibration cycle, the vocal folds allow airflow to pass through the glottis when the vocal folds are abducted, and they block all airflow from the lungs when they are adducted. The other source is the noise source which occurs when a rapid airflow rushes through a very narrow constriction. The time-varying filter amplifies (or attenuates) different frequency components of the source signal differently based on the vocal tract configuration.

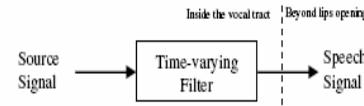


Figure 1. The source-filter model of speech production

In the production of stop consonants with the same place of articulation, the vocal tract configurations are the same. Therefore, the effect of the time-varying filter cannot make the output speech distinguishable. However, for voiced stop consonants, vocal folds vibrate and radiate some low-frequency signal through the wall of the mouth. For voiceless stop consonants, no such vibration occurs. Therefore, signal energy is

absent during the closure. In the syllable-initial position, voiceless stops can be aspirated or unaspirated. The glottis is spread during production of an aspirated voiceless stop consonant. There is a noise source caused by rapid airflow rushing through this spread glottis after the release of the closure and before the vocal folds start vibrating again as a part of the production of the following vowel. This noise is called an aspiration noise; it excites the vocal tract filter and manifests itself in the associated speech signal.

3. EXPERIMENTAL DETAILS

3.1 Speech Data

Thai speech tokens in the vowel-consonant-vowel ($V_1C_SV_2$) formation were used in the study. Attention was paid to acoustic events during the closure of the stop consonant (C_S), and during the interval after the stop consonant was released and before the voicing of the vowel, followed that stops (V_2), started.

For non-CLP speech data, utterances were recorded from 10 native Thai speakers with a sampling rate of 44,100 kHz. Each speaker was asked to say speech tokens in the $V_1C_SV_2$ formation, where V_1 was a schwa, C_S was one of the eight Thai stop consonants, /b/ /p/ /pʰ/ /d/ /t/ /tʰ/ /k/ and /kʰ/, and V_2 was either one of eight Thai corner vowels, including both tense and lax vowels.

For CLP speech data, utterances were recorded from two CLP children with ages of four to five years old and one 31 year-old CLP adult. Parents of the CLP children were informed prior to the examination. The patients were regular out patients and all of them are native Thai speakers. The CLP patients were asked to speak $V_1C_SV_2$ tokens in the same fashion as when non-CLP speech data were collected. The speech samples were recorded with a close-talking microphone on a headset at a sampling frequency of 44100 kHz and quantized with 16 bit.

3.2 Acoustic Measurements

This section describes the acoustic measurements selected as classification features. They are based on acoustic cues that have potential in discriminating the voiced, voiceless, and voiceless aspirated stop consonants with the same place of articulation.

3.2.1 Durations

Regions of interest associated with a stop consonant in $V_1C_SV_2$ formation consist of a closure interval, a release (transient, frication and aspiration) interval and transition intervals from the release towards V_2 's nucleus as well as from V_1 's nucleus towards the closure. Durations of these intervals were investigated by many researchers [3], [4], [6], [9]. The interval from the release to the point where the vocal folds start vibrating in the production of V_2 is called the Voicing Onset Time (VOT). Voiceless stop consonants have an average VOT that is longer than the average VOT of the voiced ones. For aspirated stop consonants, their average VOT is clearly greater than the VOT of the unaspirated ones due to the presence of aspiration noise [10]. It has been shown that VOT could play a major role in the distinguishing stop consonant voicing, even though it is not as useful in the place of articulation classification [3], [4]. The closure duration and VOT, accompanied by other acoustic features, were also used in the categorization of Thai initial consonants [11].

Closure duration (CLS_DUR), which is the duration from the point where the closure is formed to the point where it is released, and VOT are investigated and used in this study.

3.2.2 Energy-based Measurements

Energy in different frequency regions together with other acoustic cues were successfully applied in classifying both Thai consonants and vowels [10]. Energy was also used for detecting Thai syllable segmentation [12] and vowel landmarks detection [13] in continuous speech. Suchato [3], [4] relies on energy-based measurements in classifying the English stop consonant place of articulation.

Here, speech energy is used to capture the presence of vocal fold vibration during the closure (voiced bar) as well as aspiration noise after the release. The energy in the 60-300 Hz frequency range of the speech signal in the closure interval (E_b) is used to capture the former acoustic event while the time-averaged energy in the interval starting from the release to the point where the voicing of V_2 starts (E_{rel}) is used to capture the latter one.

For the measurement extraction, both CLS_DUR and VOT for each token of $V_1C_SV_2$ were obtained by manually marking the locations of the closure, the release, and the voicing onset of V_2 . Once these important locations were marked, E_{rel} and E_b were extracted automatically by summing samples of the Discrete Fourier Transforms of the speech signal in appropriate frequency ranges. Speech signals were normalized so that the amplitude of the biggest speech samples was unity.

3.3 Experiments and Analyses

3.3.1 Analysis of variance

In order to verify the validity of using the selected acoustic measurements in voicing classification, Analysis of Variance (ANOVA) was used to test whether the value distributions of the measurements obtained from the three types of stop consonants with the same place of articulation were significantly different. ANOVA tested whether the differences in means of the acoustic measurements extracted from the three types were significant.

3.3.2 Classifier and Classification Experiments

The acoustic measurements were used to form classification feature vectors. Linear Discriminant Analysis (LDA) was deployed as our classification algorithm. Knowing the stop consonant's place of articulation, LDA classifies the stop consonant into either voiced stop, voiceless unaspirated stop, or voiceless aspirated stop by applying a linear transformation that maximizes separation among the three groups to the space spanned by the acoustic measurements to obtain a new space in which distance measures which have already taken into account variances of the acoustic measurements. Classification results are determined based on these distances. Multivariate normal density was assumed.

In the classification experiments of the non-CLP speech data, the Leave-One-Out Cross Validation (LOOCV) technique was used for estimating the classification accuracy. In this technique, a speech token is classified based on the models trained on the rest of speech data. For the CLP case, non-CLP speech data, from all ten speakers, was used to train the LDA model. The classification accuracy was evaluated on all the CLP tokens.

3.3.3 Subjective evaluation

Classification results of the CLP speech data obtained from automatic classification were compared against experts' judgment. Three experts, including a professional speech therapist, a speech scientist, and a graduate student with specialization in speech analysis, were asked to judge all CLP speech tokens whether each of them was either voiced, voiceless, or voiceless aspirated. The type of each stop consonant was determined based on the type that the majority of the three experts voted on.

4. RESULTS

The results obtained from ANOVA show that the four acoustic measurements are statistically different (at 1% significance level) among voiced, voiceless and voiceless aspirated stop consonants with the same place of articulation, except for E_{gl} in the velar case. Value distributions of the four measurements for stop consonants with the three places of articulation are shown with box plots in Figure 2 to Figure 4. Table 2 to Table 4 lists the associated means and standard deviations.

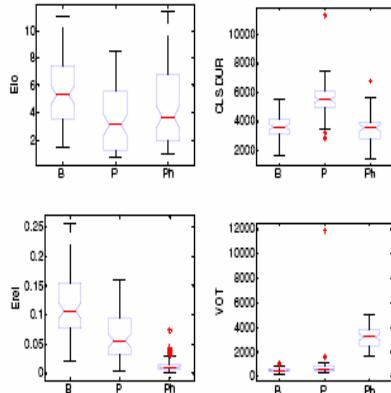


Figure 2. Distribution of measurement values for labial stops

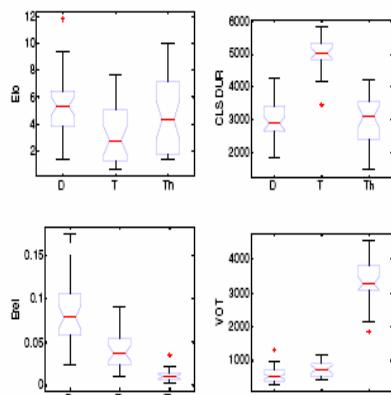


Figure 3. Distribution of measurement values for alveolar stops

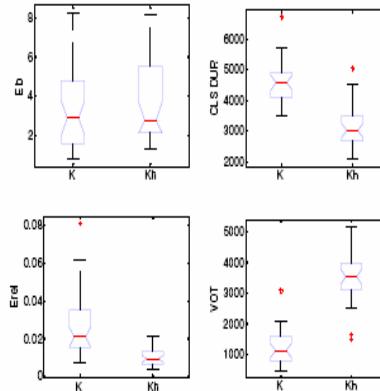


Figure 4. Distribution of measurement values for velar stops

Table 2. Means and standard deviations of the acoustic measurements extracted from labial stop consonants

Labial	CLS_DUR		
	Voiced	Voiceless	Aspirated
Mean	3651.1	5492.5	3348.3
S.D.	763.8	1272.2	956.4
E_{Eo}	5.6	3.4	4.4
S.D.	2.4	2.4	2.7
VOT	494.2	791.1	3215.4
S.D.	162.9	1285.2	838
E_{Egl}	0.1194	0.0643	0.0134
S.D.	0.0580	0.0378	0.0118

Table 3. Means and standard deviations of the acoustic measurements extracted from alveolar stop consonants

Alveolar	CLS_DUR		
	Voiced	Voiceless	Aspirated
Mean	2976.5	5009.1	3003.1
S.D.	566.6	509.2	694.8
E_{Eo}	5.3	3.3	4.8
S.D.	2.3	2.2	3.1
VOT	583.7	732.8	3385.7
S.D.	231.9	223.4	629.1
E_{Egl}	0.0851	0.0404	0.0117
S.D.	0.0380	0.0195	0.0069

Table 4. Means and standard deviations of the acoustic measurements extracted from velar stop consonants

Velar	CLS_DUR		
	Voiced	Voiceless	Aspirated
Mean		4559.5	3138.8
S.D.		667.7	650.9

	E_b	
Mean	3.3	3.7
S.D.	1.9	2.0
VOT		
Mean	1205.9	3486.4
S.D.	557.4	781.3
E_{rel}		
Mean	0.0257	0.0096
S.D.	0.0164	0.0045

Classification experiments, adopting LOOCV, were performed to evaluate how well the four measurements were distinguished among the three types of stops in the same place of articulation. Table 5 shows the confusion matrices obtained from the classification experiments.

Table 5. Confusion matrices for the three places of articulation

Labial	Classified as		
	Voiced	Voiceless	Aspirated
Voiced	65	15	0
Voiceless	12	67	1
Aspirated	0	1	79
Alveolar	Classified as		
	Voiced	Voiceless	Aspirated
	32	0	0
Voiced	0	32	0
Voiceless	1	0	31
Velar	Classified as		
	Voiced	Voiceless	Aspirated
	31	1	30
Aspirated	2	0	30

Classification accuracies are 88%, 99%, and 95% for the labial, alveolar and velar cases, respectively. The overall classification accuracy is 92%.

To evaluate how well the four measurements can perform in the voicing classification in the CLP cases, LDA whose parameters were trained upon the non-CLP speech data were used to classify the real CLP speech data. Results of the LDA classification experiments on CLP speech data were compared with the subjective evaluation of the experts' judgments. The three CLP patients were asked to say a balanced set of tokens. However, the type of each speech token was determined based on the aural perception of the three experts. Table 6 lists the number of each CLP speech token type.

Table 6. Number of CLP speech tokens

	Labial	Alveolar	Velar
Voiced	8	12	33
Voiceless	64	48	33
Aspirated	10	12	15

Table 7 shows the confusion matrices obtained from the classification experiments.

Table 7. Confusion matrices of CLP stops for the three places

Labial	Classified as		
	Voiced	Voiceless	Aspirated
Voiced	8	0	0
Voiceless	6	42	6
Aspirated	0	0	10

Alveolar	Classified as		
	Voiced	Voiceless	Aspirated
Voiced	12	0	0
Voiceless	6	38	4
Aspirated	0	0	12
Velar	Classified as		
	Voiced	Voiceless	Aspirated
	31	2	14

The classification accuracies in the CLP case are 83%, 86%, and 94% for labial, alveolar and velar stop consonants, respectively. The overall classification accuracy is 87%.

5. DISCUSSIONS

From the ANOVA results, the value distributions of CLS_DUR, VOT, E_b and E_{rel} have the same tendencies for every place of articulation. Regardless of the places, voiced stop consonants have the highest average E_b which reflects the presence of their corresponding voiced bars. They also have the highest average E_{rel} , while the lowest belongs to the aspirated ones. If E_{rel} was not normalized with the corresponding VOT, aspirated stops would have the highest average due to the presence of aspiration noise. However, here, we adopt the normalized one and the trends are as shown in the box plot result. Also from the boxplots, we can see that voiceless unaspirated stop consonants have the longest closure duration. And, as expected, voiceless aspirated stop consonants have the longest VOT.

All of the acoustic measurements are shown to be significantly different among different stops with the same place of articulation except E_b in the velar case. This does not come as a surprise to us since the measurement was aimed at indicating the presence of voiced bars which have never occurred in velar stop consonants in the Thai sound system. E_b is still useful in other cases.

From the separation among stop consonants with different voicing characteristic observed in the boxplots, we can see that different acoustic measurements have different levels of discriminating ability. The acoustic measurement that demonstrates a clear separation between unaspirated stops (voiced and voiceless unaspirated stops) and aspirated stops is VOT. Specifically for the data set that we used here, VOT can separate aspirated stop consonants from the rest in most cases. Only a few data points in the velar case, as can be observed from the bottom right plot in Figure 4, possess VOT values that could be confusing among the aspirated and the unaspirated groups. This is understandable since the VOT values of velar stop consonants are generally longer than ones of the other two places of articulation. Therefore, some of the longer unaspirated velar tokens could be confused with some aspirated tokens.

From the boxplots, even though VOT does a reasonable job in separating unaspirated stop consonants from the aspirated ones, it is obvious that no single acoustic measurement can distinguish between the three types of voicing characteristic. This is why the four acoustic measurements are combined and used together in the classification experiments. The confusion matrices in Table 5 show that, when the LDA model is trained on non-CLP data and

the classification accuracy is evaluated on another set of non-CLP data, the overall classification accuracy obtained is 92%. This indicates the separating ability of the combination of our four acoustic measurements. The worse case is with labial stop consonants where the classification accuracy is still close to 90%. For the other two cases, the classification accuracy is quite high, especially in the alveolar case. Only one alveolar token out of the total of 96 tokens is misclassified.

However, we would like to find out how well the four acoustic measurements perform not only in the non-CLP cases but also with the real CLP speech data. From a set of $V_1C_3V_2$ where voicing characteristics are balanced, the result of the experts' judgment shows that a number of stop consonants from these CLP patients are perceived as voiceless unaspirated even when the patients intend to utter other types of stop. Still, what we are really concerned with is whether the classification based on our four acoustic measurements yields the classification results identical with the experts.

The overall classification accuracy of the real CLP stop consonants is 87%, despite that the LDA model is trained upon non-CLP tokens. Compared to the classification results of the non-CLP cases, the accuracy obtained in the CLP case is 5% less than the non-CLP case. The fact that the classification accuracy percentage is in the high 80's demonstrates that the four acoustic measurements serve as good classification features even when no CLP speech data has been used in the training of the classifier, which is usually the case due to limited numbers of accessible CLP patients and complications in preparing a large body of CLP speech data.

6. CONCLUSION

It has been shown in this work that some combinations of acoustic measurements derived from acoustic-phonetic principle can be used to distinguish between voice, voiceless and voiceless aspirated stop consonants. The four acoustic measurements proposed for doing the classification task in this work have been shown to perform well and satisfactory classification accuracy percentages have been achieved, even in the case where real CLP speech data is not accessible in the training process. Although, the algorithm for automatic classification of stop consonant voicing characteristics based on acoustic-phonetic knowledge has not yet been completed in this work and further research is needed for automatically locating precise time-stamp for the stop closures as well as the releases, the findings should serve as an important foundation to the development of a fully functional computer-assisted speech training program for the cleft lip and palate patients in the future.

7. ACKNOWLEDGEMENTS

The authors would like to thank the native Thai speakers and the CLP patients who dedicate their time for the recordings, Nantana Pracharipukdee of Chulalongkorn Hospital, Bangkok, who provided general knowledge of the cleft lip and palate as well as valuable suggestions, and who facilitated the recording of patients' speech data.

8. REFERENCES

- [1] Massaro, D.M., A computer-animated tutor for spoken and written language learning, in *Proc. of the 5th international conference on Multimodal interfaces*, Vancouver, British Columbia, Canada, 2003, pp.172-175.
- [2] Jiang, X., Wang, Y. and Zhang, F., Visual speech analysis and synthesis with application to Mandarin speech training, in *Proc. Of the ACM symposium on Virtual reality software and technology*, London, UK,1999, pp.111-115.
- [3] Suchato, A., Classification of Stop Consonant Place of Articulation: Combining Acoustic Attributes, in *Proc. From Sound to Sense: 50+ Years of Discoveries in Speech Communication*, Cambridge, MA, June 2004, pp. 197-202.
- [4] Suchato, A., Classification of Stop Consonant Place of Articulation. *Journal of Acoustical Society of America*, Vol. 115, No.5, May 2004
- [5] Slifka, J., Acoustic cues to vowel-schwa sequences for high front vowels. *Journal of the Acoustical Society of America*, Vol.118, 2037, 2005
- [6] Ali, A.M.A., Van der Spiegel, J., and Mueller, P., Acoustic-Phonetic Features for the Automatic Classification of Stop Consonants, *IEEE Trans. Speech Audio Processing*, vol. 9, no. 8, November 2001.
- [7] Luksameeyanawin, S., A Three Dimensional Phonology: A Historical Implication, *Proceedings of the 3rd International Symposium on Language and Linguistics*, pp. 75-90, 1992.
- [8] Luksameeyanawin, S., Linguistics Research and Thai Speech Technology, *Proceeding of the 5th International Conference on Thai Studies*, School of Oriental and African Studies, University of London, pp. 1-29 1993.
- [9] Maneenoi, E., An Acoustic Study of Syllable Rhymes: A Basis for Thai Continuous Speech Recognition System, *Ph.D. Thesis*, Chulalongkorn University, Bangkok, 2003.
- [10] Tharmsakun, W., The Acoustic Analysis of Thai Stops, *Master thesis*, Department of Linguistics, Chulalongkorn University, Bangkok, 1988.
- [11] Thubthong, N., A Thai Speech Recognition System based on Phonemic Distinctive Features, *Master thesis*, Department of Computer Engineering, Chulalongkorn University, Bangkok, 1995.
- [12] Nutthacha, J., Somchai, J., Sudaporn, L., Visarut, A. and Chai, W., Thai Syllable Segmentation for Connected Speech Based on Energy, *IEEE Trans. Speech Audio Processing*, pp. 169-172, 1998.
- [13] Dareeyoah, P., Vowel Landmark Detection in Thai Continuous Speech, *Master thesis*, Department of Computer Engineering, Chulalongkorn University, Bangkok, 2007

ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นางสาว บุศมาส พลกุล เกิดเมื่อวันที่ 29 ตุลาคม พ.ศ. 2523 ที่จังหวัด กรุงเทพมหานคร สำเร็จการศึกษาระดับปริญญาบัณฑิต ในสาขาวิชากรรmorphotactics จากคณะ วิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในปีการศึกษา 2545 และเข้าศึกษาต่อหลักสูตรวิทยาศาสตร์ สาขาวิชาวิทยาศาสตร์คอมพิวเตอร์ (ภาควิชางานเวลาราชการ) ภาควิชา วิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย เมื่อปีการศึกษา 2549 ขณะศึกษาได้มีโอกาสไปเสนอผลงานเรื่อง Stop Consonant Voicing Classification for Computer-assisted Speech Training of Patients with Cleft Lips and Palates ในงานประชุมวิชาการ “International Convention for Rehabilitation Engineering & Assistive Technology (i-Create 2007)” ณ ประเทศสิงคโปร์ ปัจจุบันทำงานอยู่ที่ บริษัท รอยเตอร์ ซอฟท์แวร์ ไทยแลนด์ จำกัด