

รายการอ้างอิง

- Aycardi, L. E., Mander, J. B., and Reinhorn, A. M. 1994. Seismic Resistance of Reinforced Concrete Frame Structures Designed Only for Gravity Loads: Experimental performance of subassemblages. *ACI Structural Journal* vol.91 No.5: 552-563.
- Beres, A., White, R.N. and Gergely, P. 1992. Seismic Behavior of Reinforced Concrete Frame Structures with Nonductile Details: Part I – Summary of Experimental Findings of Full Scale Beam-Column Joint. *Technical Report NCEER-92-0024*. State University of New York at Buffalo.
- Bracci, J. M., Reinhorn, A. M. and Mander, J. B. 1995. Seismic resistance of reinforced concrete frame structures designed for gravity loads: Performance of structural system. *ACI Structural Journal* vol.92 No.5: 597-609.
- Chopra, A. K. 1995. *Dynamics of Structures: Theory and Applications to Earthquake Engineering*. New Jersey: Prentice-Hall.
- Chung, Y. S., Meyer, C, and Shinozuka, M. 1989 Modeling of Concrete Damage. *ACI Structural Journal* vol.86 No.3: 259-271.
- Den Hartog, 1947. *Mechanical Vibrations*. McGraw-Hill, NY.
- El-Attar, A. G., White, R. N., and Gergely, P. 1997. Behavior of Gravity Load Designed Reinforced Concrete Buildings Subjected to Earthquakes. *ACI Structural Journal* vol.94 No.2: 133-145.
- El-Attar, A. G., White, R. N., Gergely, P., and Conley, C. 1990. Shake Table Test of a 1/6 Scale 2-Story Lightly Reinforced Concrete Building. *Proceedings of Fourth U.S. National Conference on Earthquake Engineering* vol.2: 767-776.
- Ghobarah, A., Aziz, T. S., and Biddah, A. 1997. Rehabilitation of Reinforced Concrete Frame Connections Using Corrugated Steel Jacketing. *ACI Structural Journal* vol.4 No.3: 283-294.
- Gupta, B., Kunnath, S. and Islam, S. 1997. Application of Nonlinear Analysis in Seismic Evaluation of an Existing Nonductile Concrete Building. In L. Kempner, Jr and C.B. Brown(eds.). *Building to Last: Proceedings of Structures Congress XV*, ASCE vol 2: 1022-1026.

- Housner G.W., et al. 1997. Structural Control: Past, Present and Future. *Journal of Engineering Mechanics* vol.123 No.9.
- Jara, J.M. and Aguiniga F. 1996. Parametric study of a two degree of freedom system with resonant masses. *Eleventh World Conference on Earthquake Engineering*. Paper No. 1340.
- Jong-Cheng Wu, Jann N. Yang. 2000. LQG control of Lateral-Torsional motion of Nanjing TV transmission tower. *Earthquake Engineering and Structural Dynamics* vol 4 : 1111-1130.
- Kunnath, S. K., Hoffmann, G., Reinhorn, A. M., and Mander, J. B. 1995. Gravity–Load-Designed Reinforced Concrete Buildings Part I: Seismic Evaluation of Existing Construction. *ACI Structural Journal* vol.92 No.3: 343-354.
- Kunnath, S. K., Hoffmann, G., Reinhorn, A. M., and Mander, J. B. 1995. Gravity–Load-Designed Reinforced Concrete Buildings Part II: Evaluation of Detailing Enhancements. *ACI Structural Journal* vol.92 No.4: 470-478.
- Kwon W. Young, Bang Hyochoong. 1996. *The Finite Element Method using MATLAB*. CRC Press.
- Leonard M. 1990. *Dynamics and Control of Structures*. John Wiley&Son.
- Lin, C.C., Hu , C.M., Wang, JF., Hu, R.Y., 1994. Vibration control effectiveness of passive tuned mass dampers. *J. the Chinese Institute of Engineers* 17(3) : 367-376.
- Lynn, A. C., Moehle, J. P., Mahin, S. A., and Holmes, W. T. 1996. Seismic Evaluation of Existing Reinforced Concrete Building Columns. *Earthquake Spectra* vol.12 No.4: 715-739.
- Ozcebe, G., and Saatcioglu, M. 1987. July-August. Confinement of Concrete Columns for Seismic Loading. *ACI Structural Journal*. 308-315.
- P. Lukkunaprasit and A. Wanikorkul. 2001. Inelastic buildings with tuned mass dampers under moderate ground motions from distant earthquakes. *Earthquake engineering and structural dynamics* 30: 537-551.
- Park, R., and Paulay, T. 1975. *Reinforced Concrete Structures*. New York: J. Wiley & Sons.

- Pessiki, S. P., Conley, C., White, R. N., and Gergely, P. 1990. Seismic Behavior of the Beam-Column Connection Region in Lightly-Reinforced Concrete Frame Structures. *Proceedings of Fourth U.S. National Conference on Earthquake Engineering* vol.2: 707-716.
- Singh, M.P., Matheu, E.E., 1997. Active and semi-active control of structures under seismic excitation. *Earthquake Engineering and Structural Dynamics* 26: 193-213.
- Sladek, J.R., Klingner, R.E. 1983. Effect of Tuned-mass dampers on seismic response. *Journal of Structural Engineering* vol.109 No.8 : 2004-2009.
- Soong, T.T. 1990. *Active Structural Control : Theory and Practice*. Longman Scientific & Technical.
- Soong, T.T., Dargush, G.F. 1997. *Passive Energy Dissipation Systems in Structural Engineering*. John Wiley&Sons.
- Soto-brito, R., Ruiz, S.E. 1999. Influence of ground motion intensity on the effectiveness of tuned mass dampers. *Earthquake Engineering and Structural Dynamics*. 1255-1271.
- Villaverde, R., 1994. Seismic control of structures with damped resonant appendages. *Proc.,First World Conf. On Struct. Control* vol.1 : WP4-113-WP4-122.
- Villaverde, R., Koyama, L.A. 1993. Damped resonant appendages to increase in herent damping in buildings. *Earthquake Engineering and Structural Dynamics* vol.22 : 491-507.
- Wu, S. 1995. Seismic analysis and retrofit of non-ductile reinforced concrete frame building. *Doctoral dissertation*. Department of Civil and Environmental Engineering, Lehigh University.
- Xu, K., Igusa, T. 1992. Dynamic characteristics of multiple substructures with closely spaced frequencies. *Earthquake Engineering and Structural Dynamics* 21: 1059-1070.
- Yamaguchi, H., Harnpornchai, N. 1993. Fundamental characteristics of multiple tuned mass dampers for suppressing harmonically forced oscillations. *Earthquake Engineering and Structural Dynamics* 22: 51-62.

พงษ์ชร จาภุพจน์, ทศพล ปั่นแก้ว. การควบคุมการสันไหของโครงสร้างอิเล็กทรอนิกส์ในอุตสาหกรรมไฟฟ้า การเคลื่อนที่ของฐานรองรับโดยใช้มวลหน่วงปรับค่า. วิศวกรรมโยธาแห่งชาติ ครั้งที่ 6. STR-61 - STR-66.

พิสูฐ ยิ่งโนกิจ, ทศพล ปันแก้ว. การออกแบบมวลหน่วยปรับค่าแบบกึ่งแยกที่ฟเพื่อการควบคุม การสั่นไหวของอาคาร. วิศวกรรมโยธาแห่งชาติ ครั้งที่ 6. STR-162 – STR-167.

ภัทรายสุ ไจรรยา, ทศพล ปืนแก้ว. การป้องกันความเสียหายของอาคารสูงเมื่อรับแรงแผ่นดินไหว
ด้วยมวลหน่วงปรับค่า. วิศวกรรมโยธาแห่งชาติ ครั้งที่ 6. STR-168 – STR-173.

ภาคผนวก

ภาคผนวก ก

การเปรียบเทียบค่าดัชนีความเสี่ยหาย

ค่าดัชนีความเสี่ยหายเป็นค่าที่ใช้ในการประเมินความเสี่ยหายของโครงสร้าง ภายหลังการเกิดแผ่นดินไหว โดยมีผู้เสนอวิธีการคำนวณค่าดัชนีความเสี่ยหายไว้หลายรูปแบบ โปรแกรม IDARC v. 5.0 ซึ่งเป็นโปรแกรมหนึ่งที่สามารถคำนวณค่าความเสี่ยหายของโครงสร้างได้โดยค่าความเสี่ยหายดังกล่าวมีพื้นฐานมาจากค่าดัชนีความเสี่ยหายที่เสนอโดย Park และ Ang (1983) โดยสามารถแสดงได้ดังสมการ ก1.

$$DI_{IDARC} = \frac{\theta_m - \theta_r}{\theta_u - \theta_r} + \frac{\beta}{M_y \theta_u} E_h \quad (ก1)$$

โดยที่

θ_m เป็นมุมหมุนที่เกิดขึ้นมากที่สุดของชิ้นส่วน

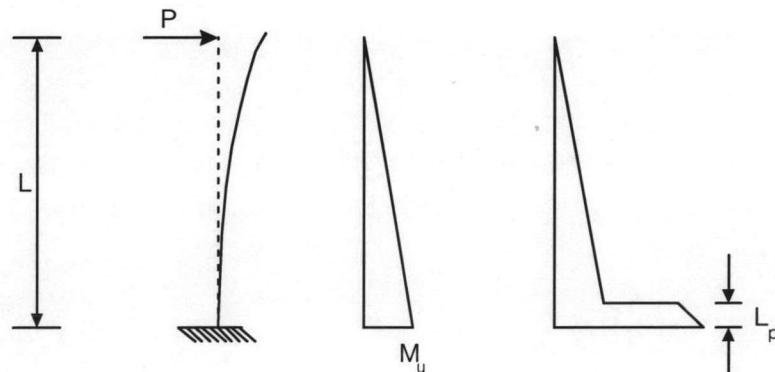
θ_r เป็นมุมหมุนที่เหลืออยู่ขณะไม่มีน้ำหนักกระทำ (Unloading)

θ_u เป็นมุมหมุนที่สภาวะวิบัติของชิ้นส่วน

M_y เป็นโมเมนต์ครากของหน้าตัด

E_h เป็นผลลัพธ์ที่ถูกสลายไปที่หน้าตัด

ค่า θ_u คำนวณได้จากการสมมุติให้ชิ้นส่วนมีการกระจายโมเมนต์เป็นเส้นตรง และมีการกระจายของความได้ของชิ้นส่วนดังรูปที่ ก1.



จากรูปที่ ก1. สามารถประมาณค่า θ_u ได้ดังสมการ ก2.

$$\theta_u = \phi_y \frac{L}{2} + (\phi_u - \phi_y) L_p \quad (ก2)$$

โดยที่ L_p คือความยาวของจุดหมุนพลาสติกพลาสติกมีค่าเท่ากับ $0.09L$

แต่จากการวิเคราะห์ พบร่วมค่าด้านนี้ความเสียหายดังกล่าว บางครั้งให้ค่าความเสียหายไม่สอดคล้องกับความเสียหายที่เกิดขึ้น ดังนั้นในการวิจัยครั้งนี้ ดังนั้นจึงได้พิจารณาค่าด้านนี้ความเสียหายซึ่งอยู่ในรูปของความโค้งที่ผิวน้ำของชิ้นส่วน ดังสมการที่ ก3.

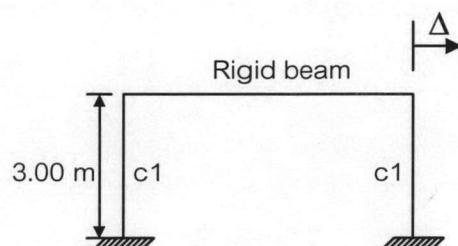
$$DI_\phi = \frac{\phi_m - \phi_y}{\phi_u - \phi_y} + \frac{\beta}{M_y \phi_u} E_h \quad (ก3)$$

ϕ_m เป็นความโค้งที่เกิดขึ้นและมีค่ามากที่สุดของหน้าตัด

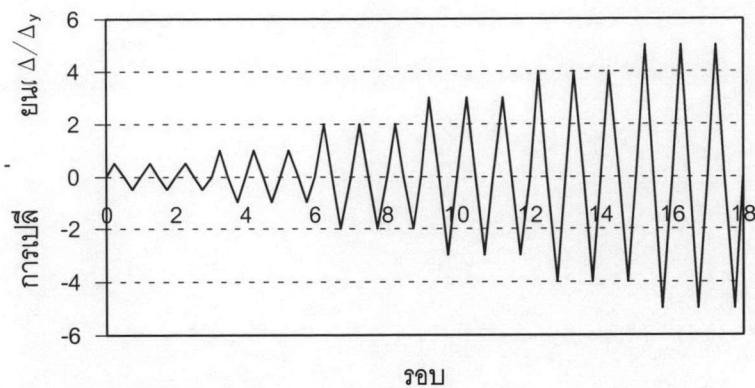
ϕ_u เป็นความโค้งวิบัติของหน้าตัด

ϕ_y เป็นความโค้งครากของหน้าตัด

การเปรียบเทียบผลการวิเคราะห์ค่าด้านนี้ความเสียหายของโปรแกรม IDARC และค่าด้านนี้ความเสียหายซึ่งอยู่ในรูปของความโค้ง อาศัยการจำลองโครงสร้างอย่างง่ายเป็นโครงข้อแข็งพอร์ทอล (Portal frame) ซึ่งมีคานแข็งเกร็ง (Rigid beam) ดังรูปที่ ก2. โดยคุณสมบัติของชิ้นส่วนแสดงดังตารางที่ ก1. และให้แรงกระทำที่ชั้นที่ 1 โดยควบคุมการเปลี่ยนตำแหน่งของชั้นที่ 1 ดังรูปที่ ก3. โดยที่จากการวิเคราะห์ พบร่วมการเปลี่ยนตำแหน่งที่เริ่มทำให้เกิดการครากในเสา (Δ_y) เท่ากับ 1.5 เมตร ผลการเปรียบเทียบค่าด้านนี้ความเสียแสดงดังตารางที่ ก2



รูปที่ ก2. ลักษณะของโครงสร้างตัวอย่าง



รูปที่ ก3. รูปแบบการเปลี่ยนตำแหน่งของชั้นที่ 1

ตารางที่ ก1. คุณสมบัติของหน้าตัดเสาของโครงสร้างตัวอย่าง

คุณสมบัติของหน้าตัด	เสา C1
EI (kN.mm ²)	4.13×10^{10}
GA (kN)	1.05×10^6
EA / L (kN/mm)	1.33×10^3
M_{cr} (kN.mm)	6.79×10^4
M_y (kN.mm)	2.51×10^5
ϕ_y (rad/mm)	1.13×10^{-5}
ϕ_u (rad/mm)	2.28×10^{-4}
$EI3$ (kN.mm ²)	2.05×10^8

หมายเหตุ: EI คือความแข็งเกร็งต่อการดัดเริ่มต้น, GA คือความแข็งเกร็งต่อการเฉือน, EA / L คือความแข็งเกร็งในแนวแกน, M_{cr} คือโมเมนต์ที่จุดแตกกร้าวของหน้าตัด, $EI3$ คือความแข็งเกร็งต่อการดัดหลังจากเลยจุดครากของความสัมพันธ์โมเมนต์และความต้อง

ตารางที่ ก2. ผลการเปรียบเทียบค่าดัชนีความเสี่ยหาย

รอบ	ค่าดัชนีความเสี่ยหาย					
	3	6	9	12	15	18
DI_{IDARC}	0.042	0.076	0.143	0.214	0.285	0.355
DI_ϕ	0.001	0.008	0.088	0.208	0.389	0.524

ภาคผนวก ข

เปอร์เซ็นต์ของค่าความเสียหายเนื่องจากการเปลี่ยนตำแหน่ง

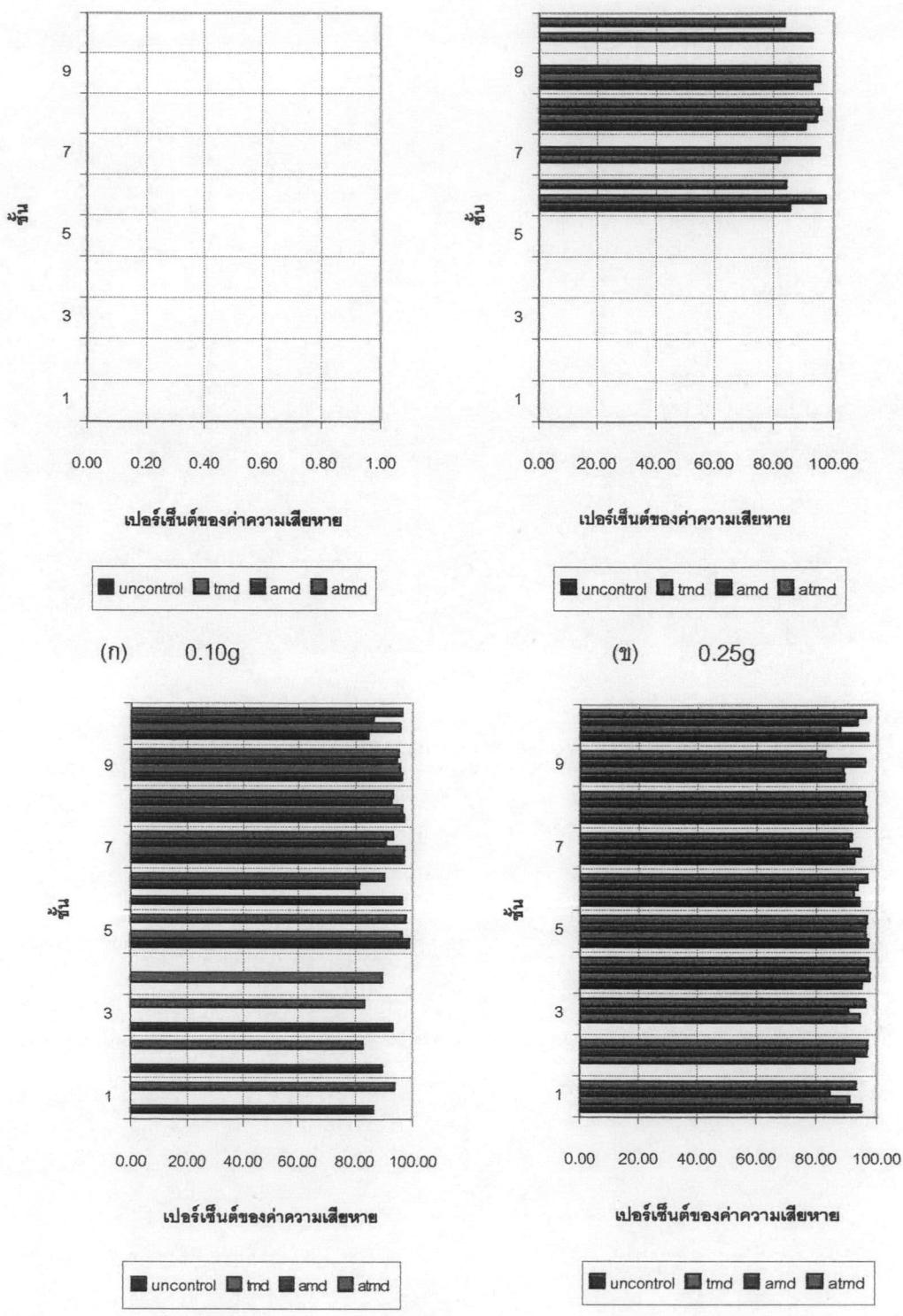
เปอร์เซ็นต์ของค่าความเสียหายเนื่องจากการเปลี่ยนตำแหน่งหาได้จากการนำค่าความเสียหายที่เกิดจากการเปลี่ยนตำแหน่งหารด้วยค่าความเสียหายทั้งหมด โดยสมการของค่าความเสียหายคือ

$$DI_{\phi} = \frac{\phi_m - \phi_y}{\phi_u - \phi_y} + \frac{\beta}{M_y \phi_u} E_h$$

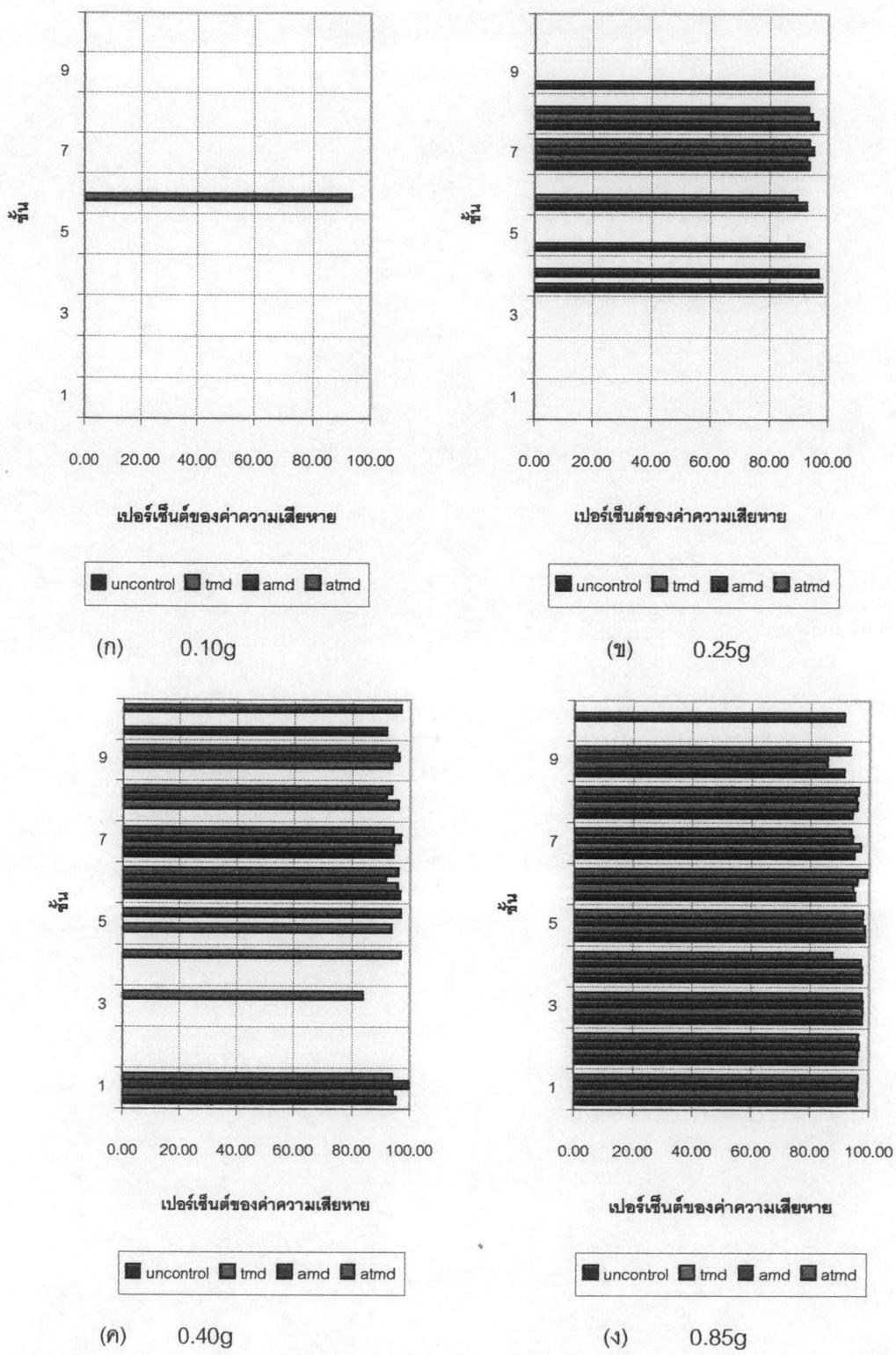
$$\text{Displacement Base} = \frac{\phi_m - \phi_y}{\phi_u - \phi_y}$$

$$\text{Energy Base(DI)} = \frac{\beta}{M_y \phi_u} E_h$$

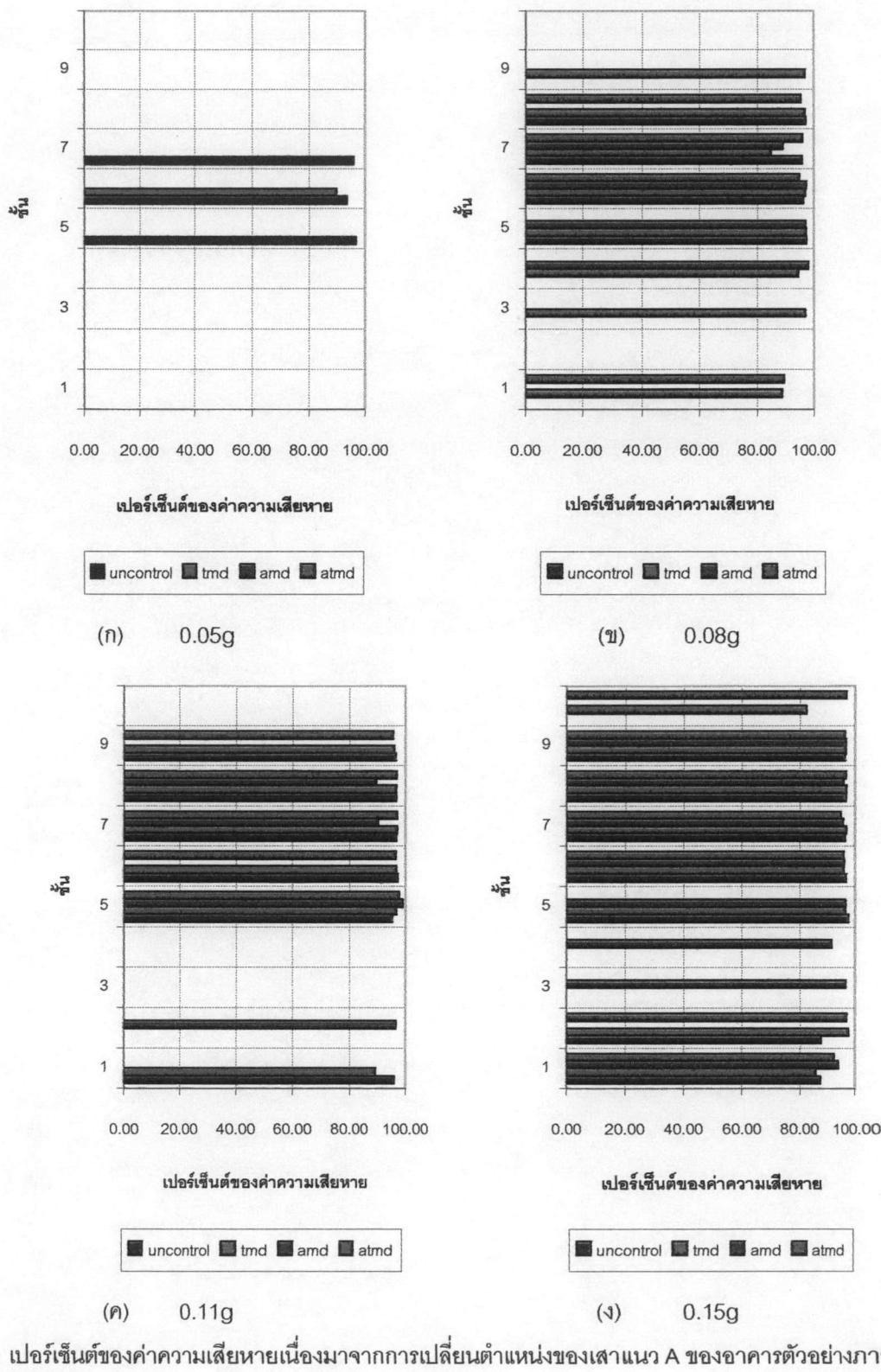
$$\text{เปอร์เซ็นต์ของค่าความเสียหาย} = \frac{\text{Displacement Base}}{\text{DI}} \times 100$$



รูปที่ ข.1 เปอร์เซ็นต์ของค่าความเสียหายเนื่องมาจาก การเปลี่ยนตำแหน่งของเสาแนว A ของอาคารตัวอย่างภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว El Centro



รูปที่ ๒.๒ แกร์ชีนต์ของค่าความเสียหายเนื่องมาจากการเปลี่ยนตำแหน่งของเสาแนว A ของอาคารตัวอย่างภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว Northridge



รูปที่ ข.3 เปอร์เซ็นต์ของค่าความเสียหายเนื่องมาจากการเปลี่ยนตำแหน่งของเสาแนว A ของอาคารตัวอย่างภายใต้คลื่นแผ่นดินใหญ่ SCT

ภาคผนวก ค

งานสะสมของมวลหน่วง

งานสะสมของมวลหน่วงสามารถอภิถึงประสิทธิภาพของระบบควบคุมการสั่นไหวได้ โดยถ้างานที่กระทำโดยมวลหน่วงมีค่าเป็นลบแสดงว่าขณะนี้ระบบควบคุมการสั่นไหวกำลังลดลง แต่ถ้างานที่กระทำโดยมวลหน่วงมีค่าเป็นบวกแสดงว่าขณะนี้ระบบควบคุมการสั่นไหวกำลังให้พลังงานแก่ระบบซึ่งทำให้การเปลี่ยนตำแหน่งเพิ่มขึ้น งานของมวลหน่วงที่เวลาใดๆ ได้จาก

$$w = F(t) X(t) \quad (\text{ค.1})$$

โดยที่ $F(t)$ คือ แรงทั้งหมดจากระบบควบคุมการสั่นไหวที่กระทำต่อโครงสร้างหลัก $X(t)$ คือ การเคลื่อนที่ที่ชั้นที่ 10 ของอาคารตัวอย่าง

งานสะสมของมวลหน่วงหาได้โดยการอินทีกรทสมการ ค.1 จะได้

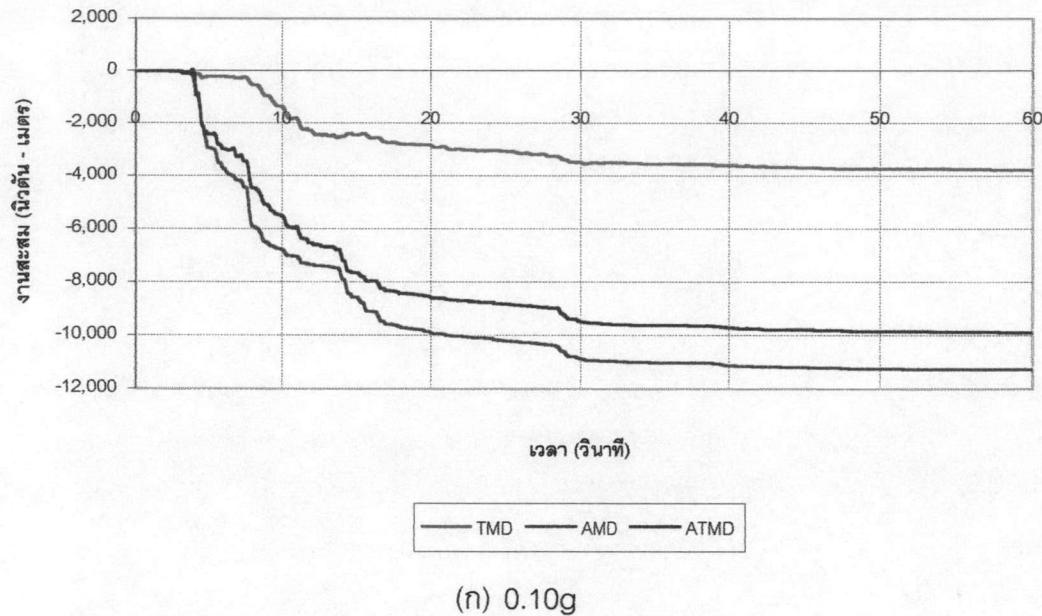
$$W = \int_0^t F(t) dX(t) \quad (\text{ค.2})$$

เนื่องจากแรงและการเคลื่อนที่อยู่ในเทอมของเวลา จัดสมการใหม่จะได้

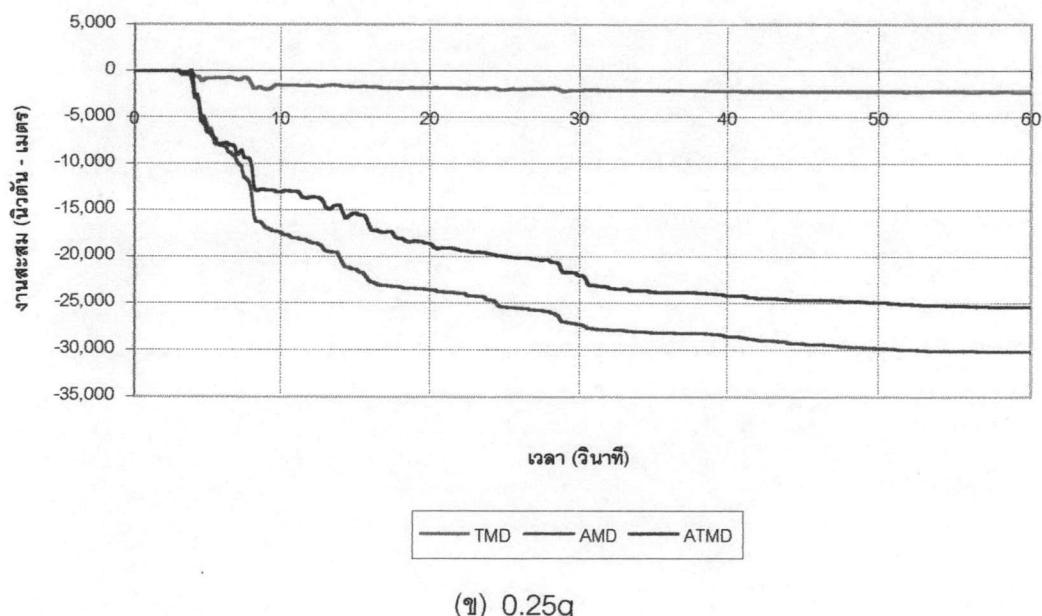
$$W = \int_0^t F(t) \frac{dX(t)}{dt} dt \quad (\text{ค.3})$$

$$W = \int_0^t F(t) V(t) dt \quad (\text{ค.4})$$

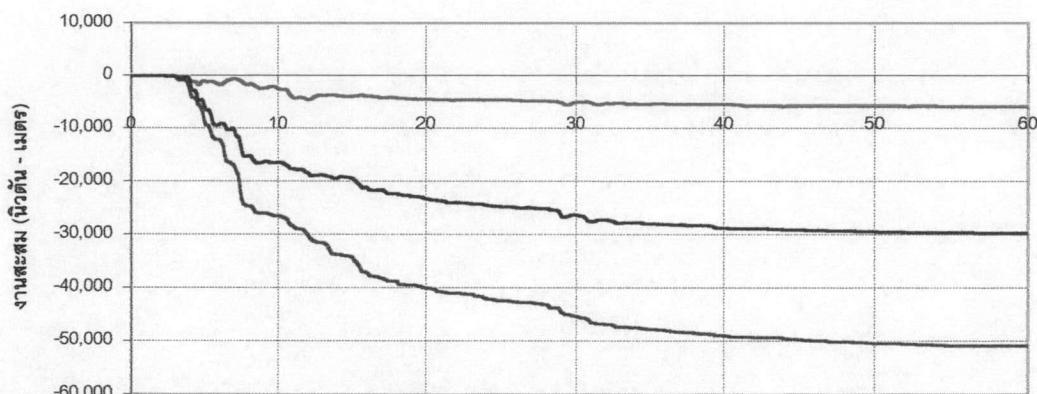
โดยที่ $V(t)$ คือ ความเร็วที่ชั้นที่ 10 ของอาคารตัวอย่าง



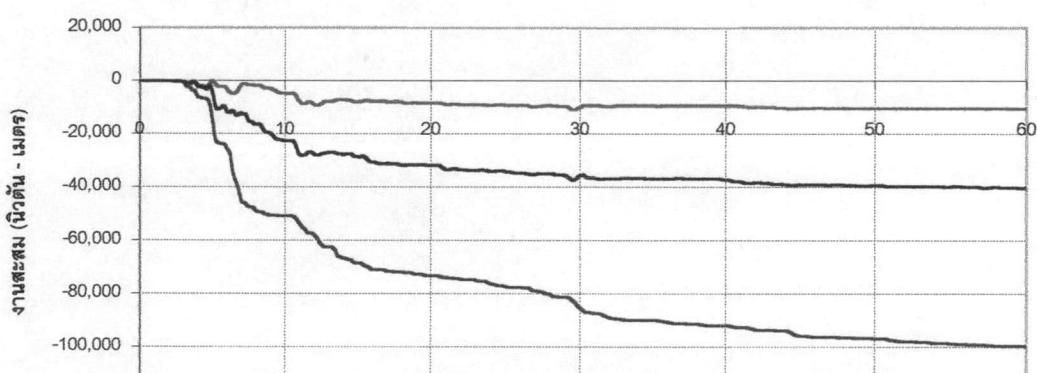
(n) 0.10g



(x) 0.25g

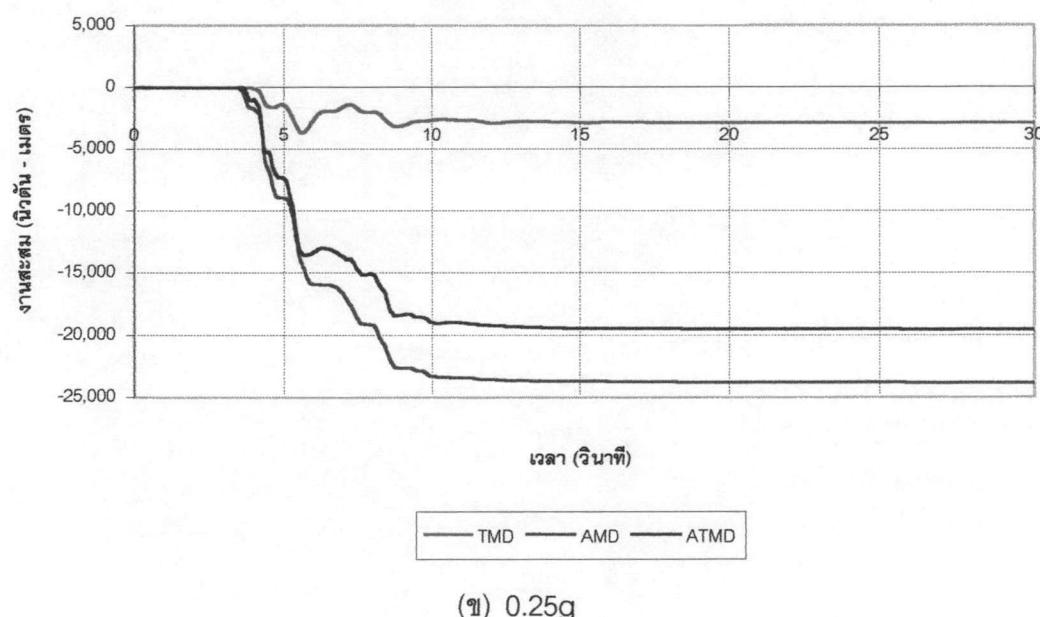
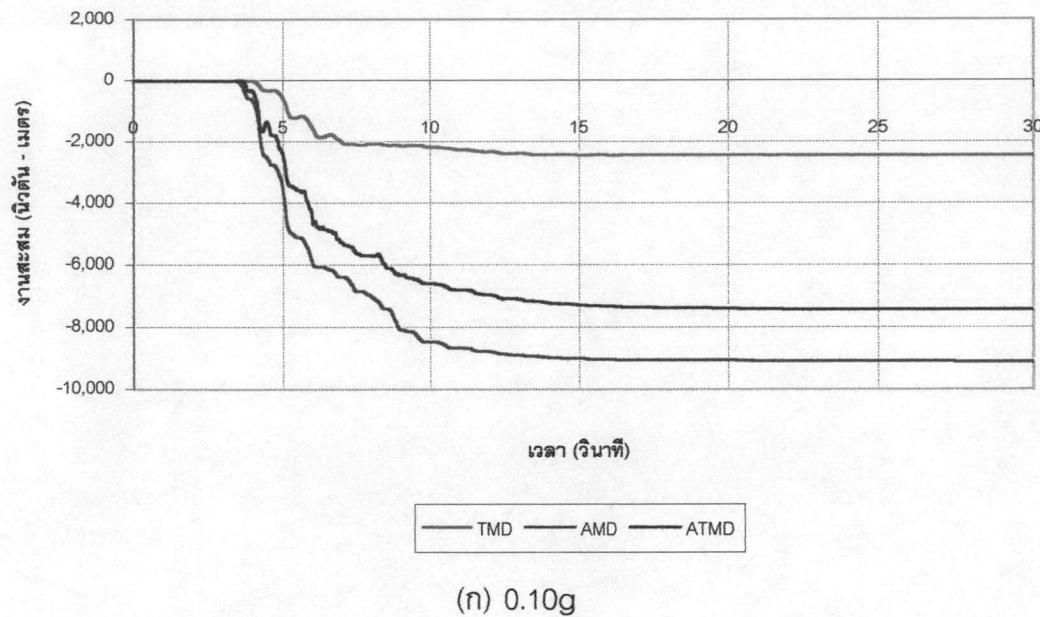


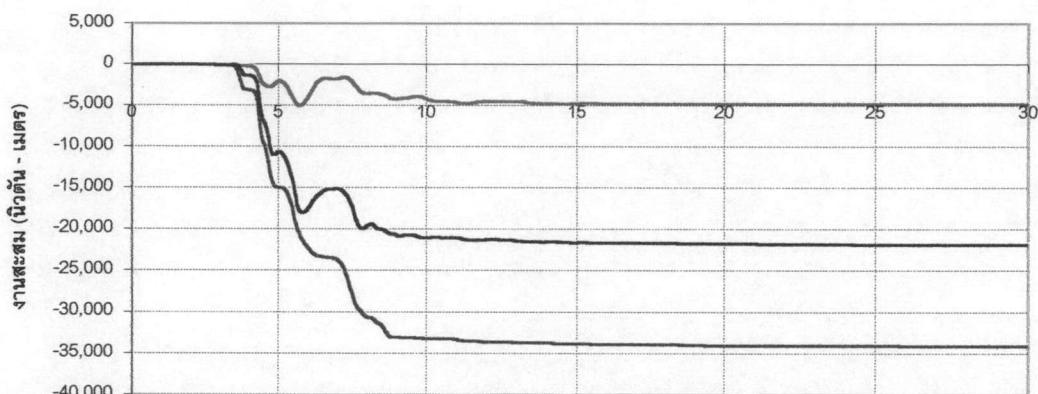
(ก) 0.40g



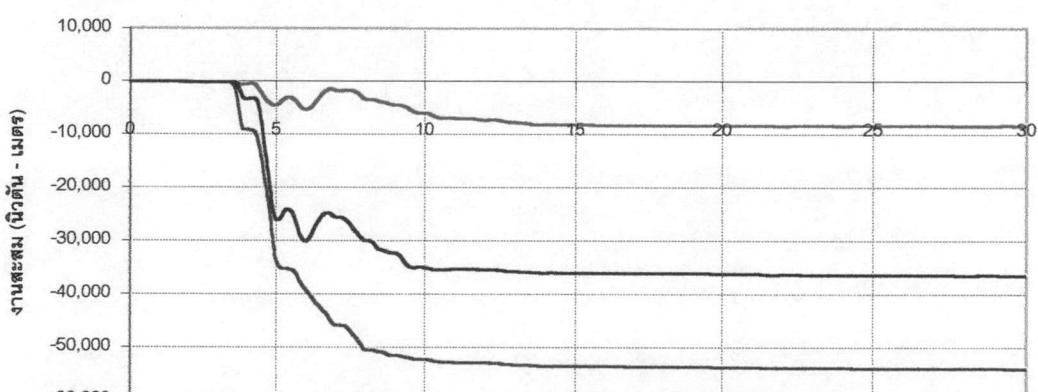
(จ) 0.85g

รูปที่ ค.1 งานทดสอบที่กระทำโดยมวลหน่วยภาษาไทยตัวล้วนแผ่นดินไหว El Centro



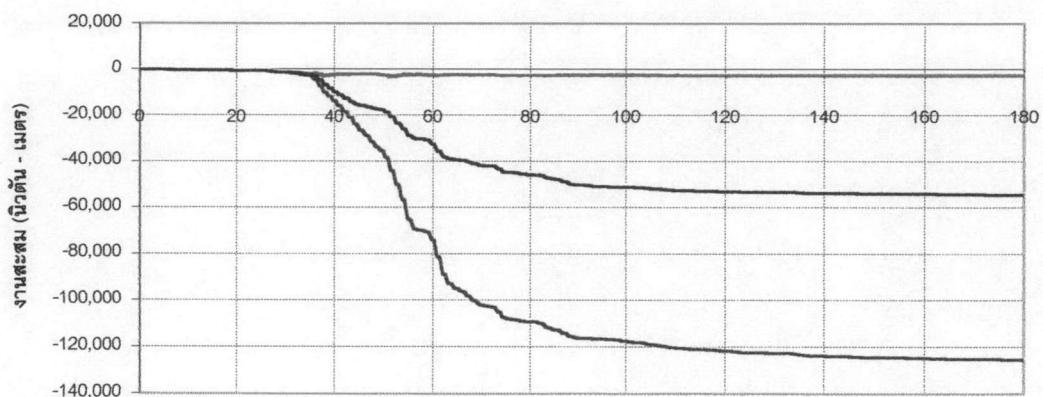


(ค) 0.40g

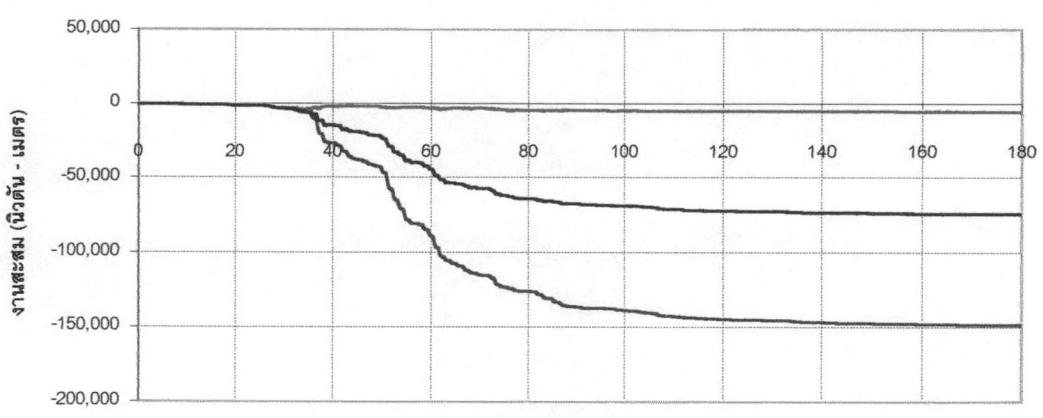


(จ) 0.85g

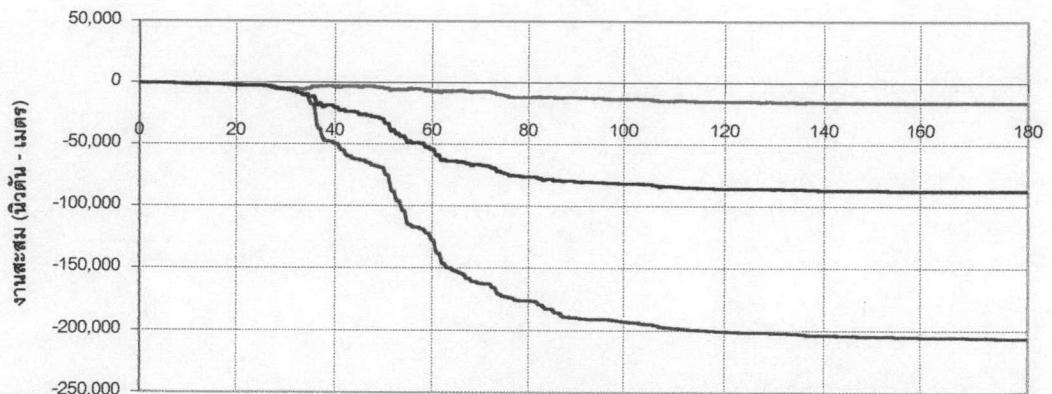
รูปที่ ค.2 งานสะสมที่กระทำโดยมวลหน่วยภายในได้คลื่นแผ่นดินไหว Northridge



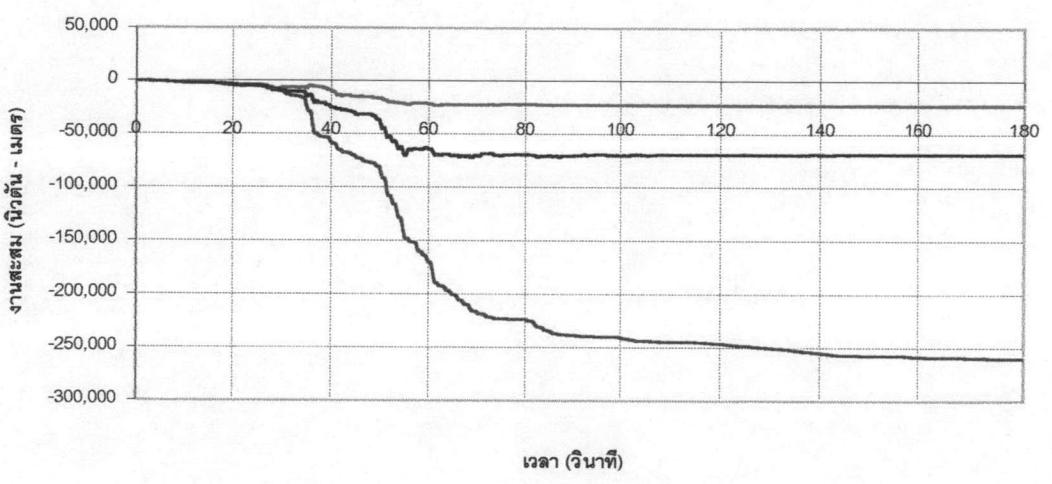
(η) 0.05g



(η) 0.08g



(a) 0.11g



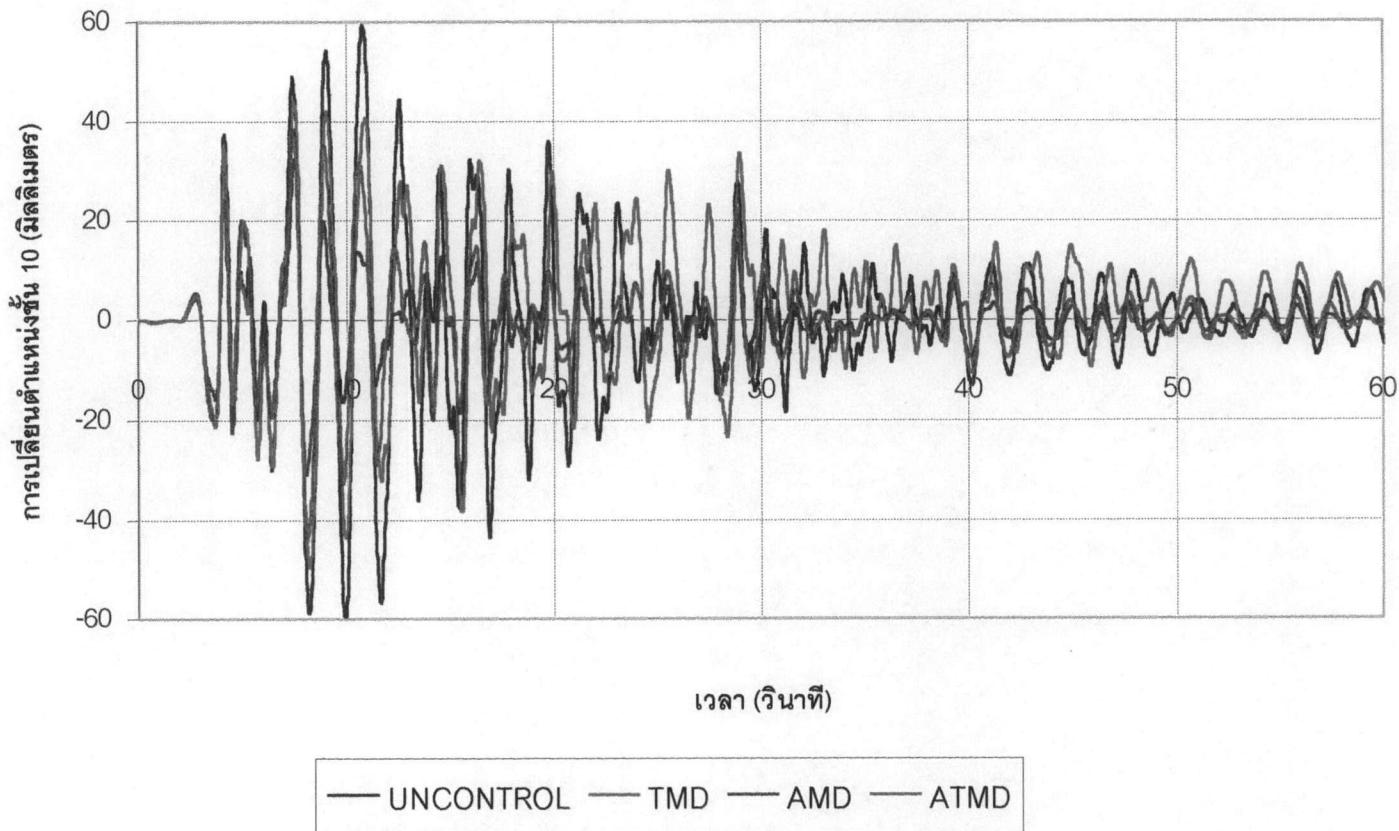
(b) 0.15g

รูปที่ ค.3 งานทดสอบที่กระทำโดยมวลหน่วงภายในตัวค้อนแผ่นดินไหว SCT

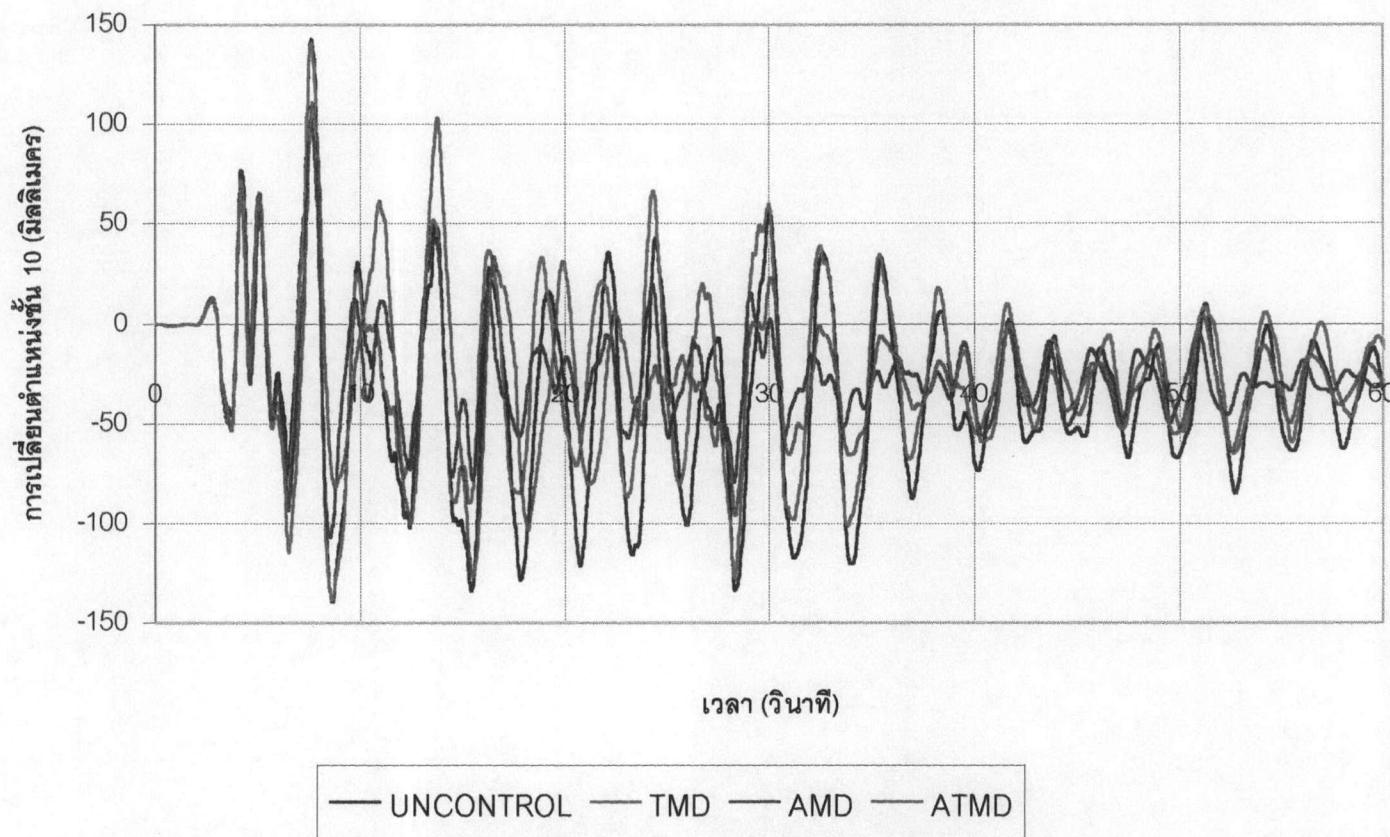
ภาคผนวก ง

รูปการเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว

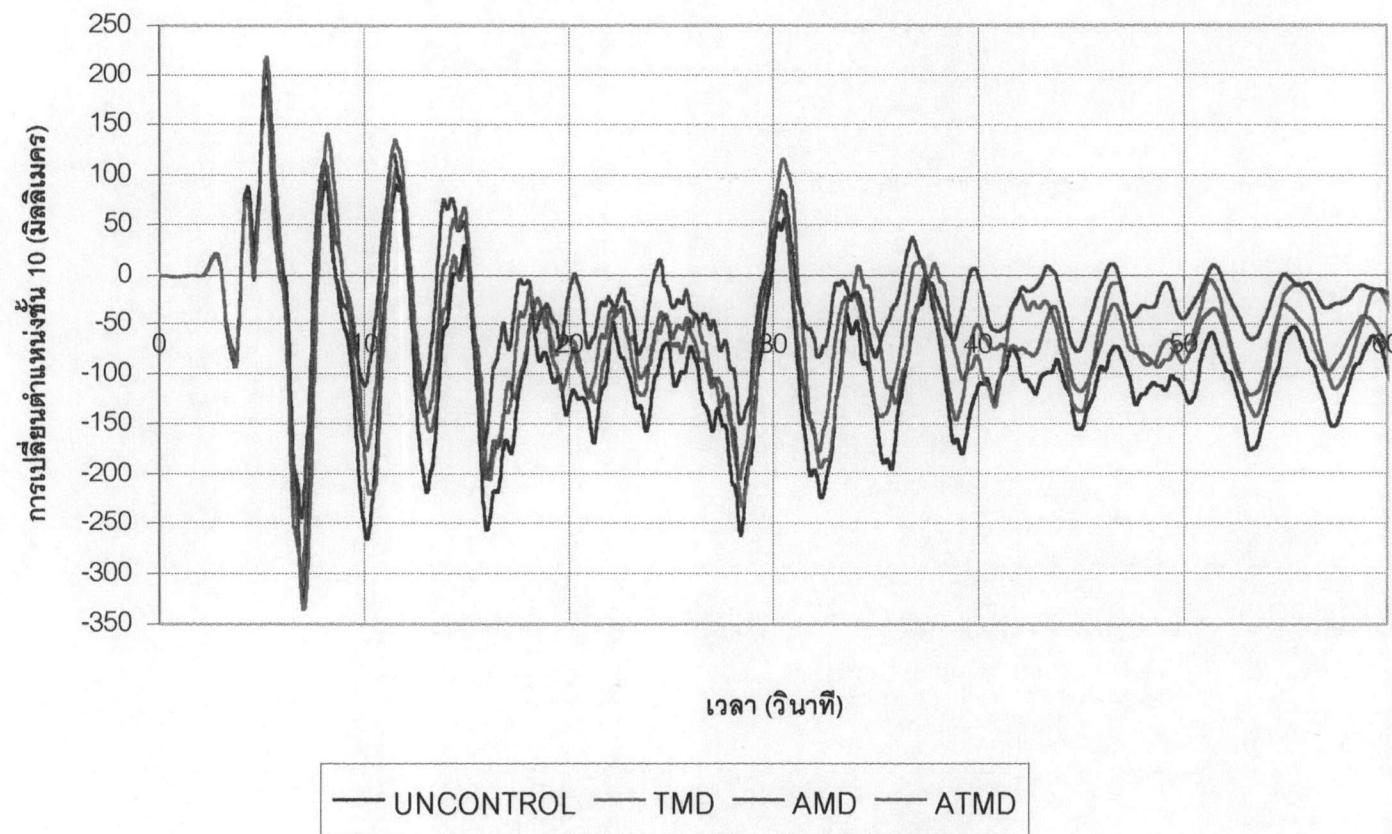
ในภาคผนวก ง. นี้จะแสดงรูปการเปลี่ยนตำแหน่งของชั้นที่ 10 ของอาคารภายใต้คลื่นแผ่นดินไหวที่ใช้ในการวิจัย โดยที่คลื่นแผ่นดินไหว El Centro และ Northridge จะแสดงตั้งแต่ วินาทีแรกของคลื่นแผ่นดินไหวจนถึงวินาทีสุดท้ายของคลื่นแผ่นดินไหว ส่วนคลื่น SCT จะแสดงตั้งแต่วินาทีที่ 20 ถึง 120 เนื่องจากเห็นอุบลากดังกล่าวในคลื่นแผ่นดินไหวมีค่าน้อยทำให้การเปลี่ยนตำแหน่งมีค่าน้อย และถ้าแสดงการเปลี่ยนตำแหน่งที่ทุกวินาทีจะทำให้กราฟจากวุ่นวายได้ลำบาก



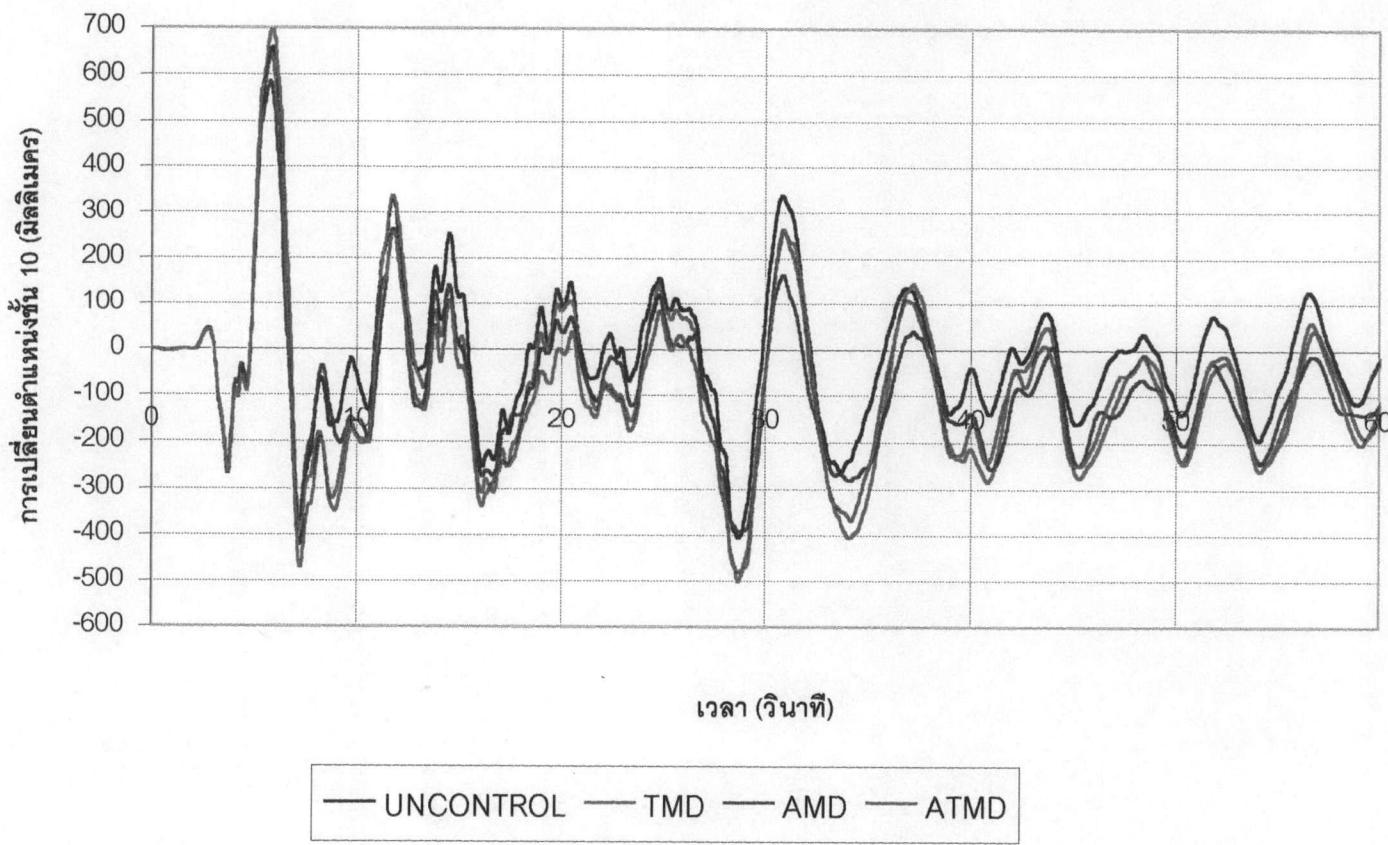
รูปที่ ๔.๑ การเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายในได้คลื่นแผ่นดินไหว El Centro ขนาด 0.10 เท่าของความเร่งเบื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



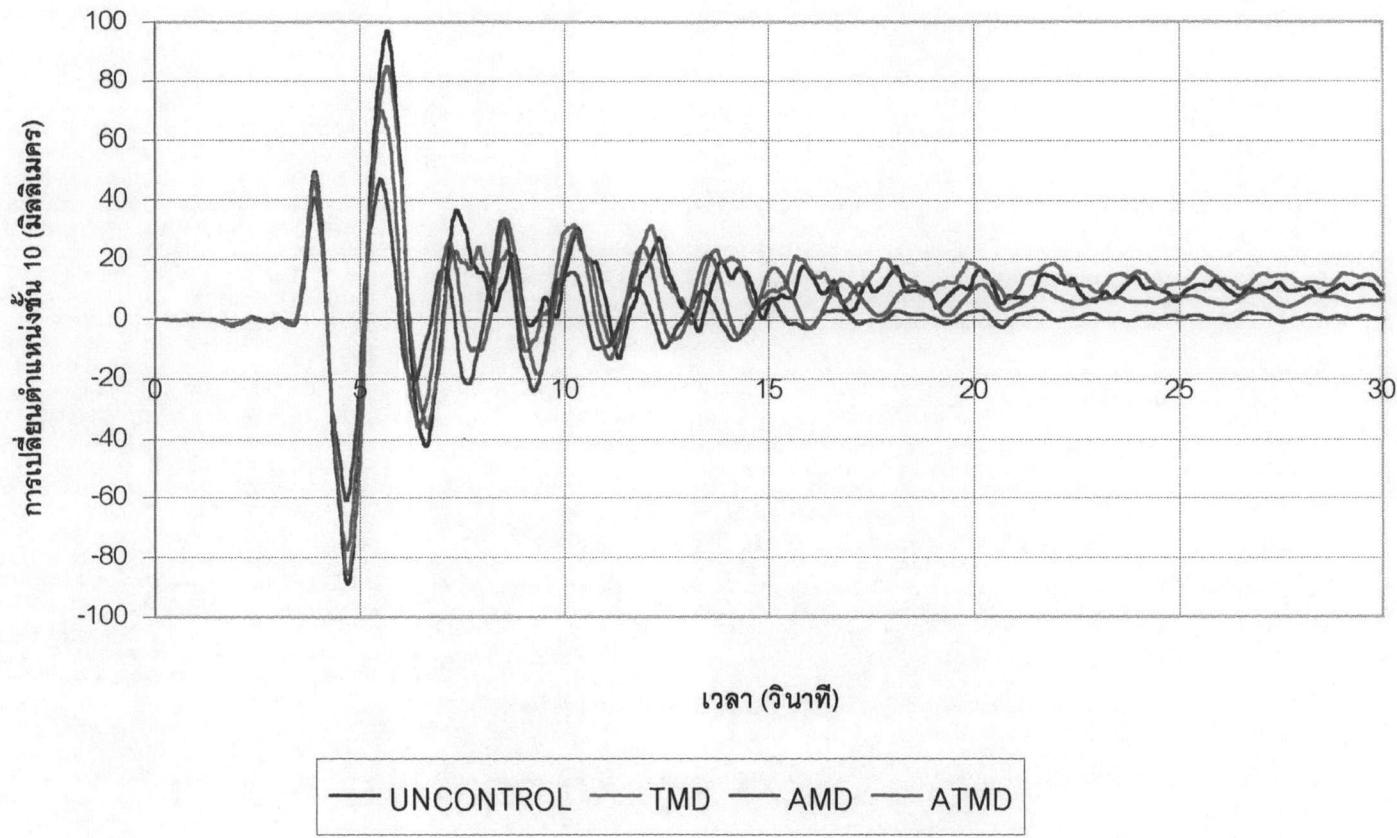
รูปที่ ง.2 การเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว El Centro ขนาด 0.25 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



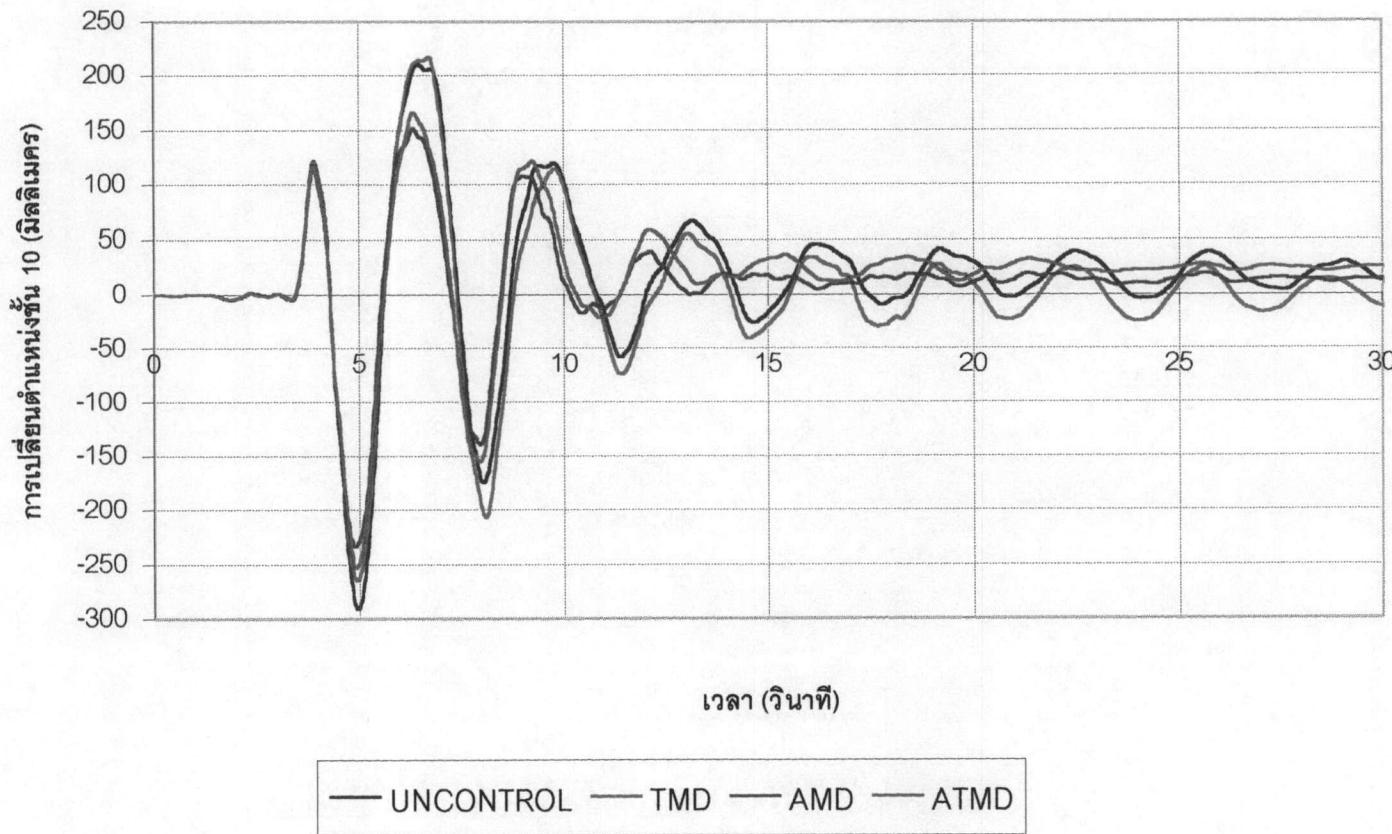
รูปที่ ง.3 การเปลี่ยนตำแหน่งชั้นที่ 10 ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว El Centro ขนาด 0.40 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



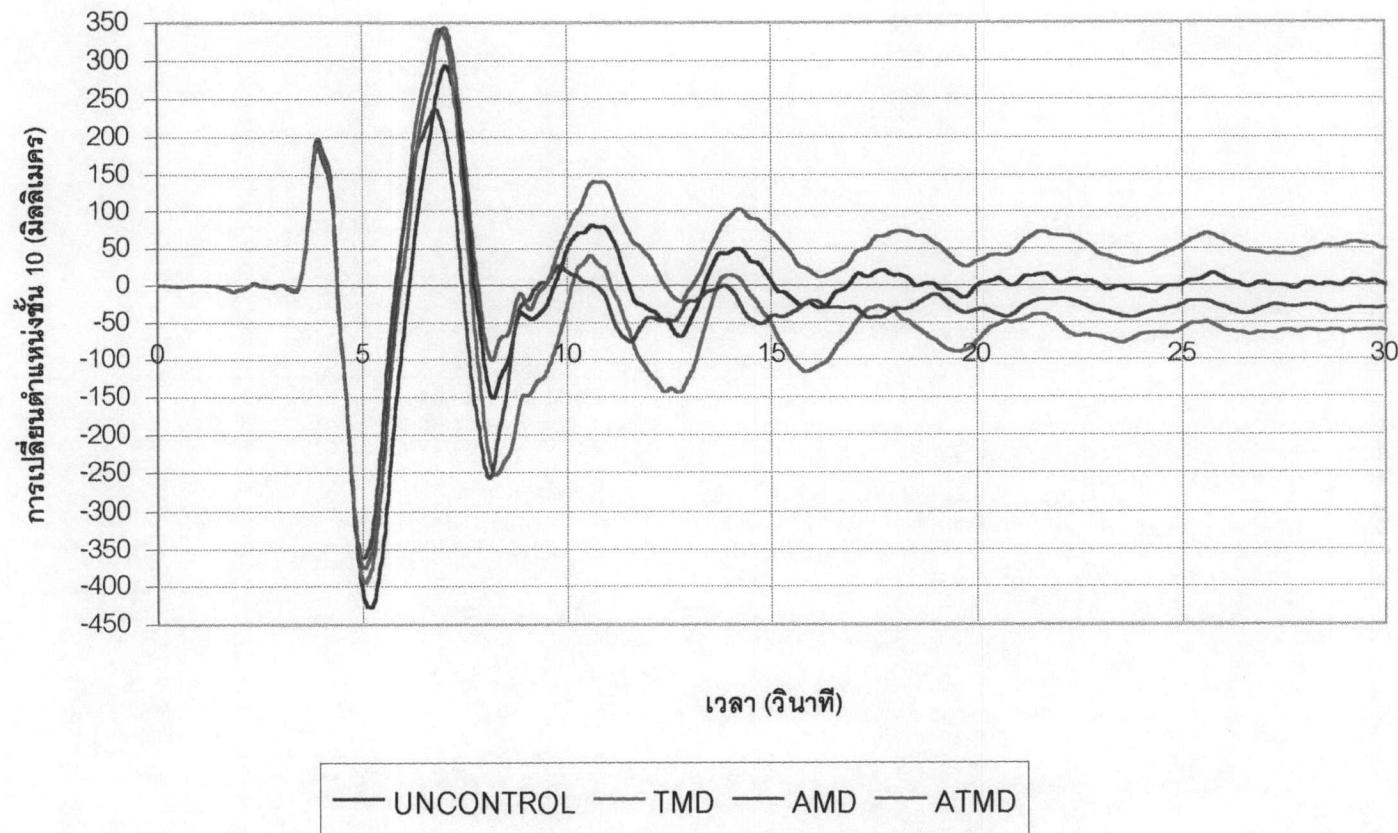
รูปที่ ๔.4 การเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว El Centro ขนาด 0.85 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



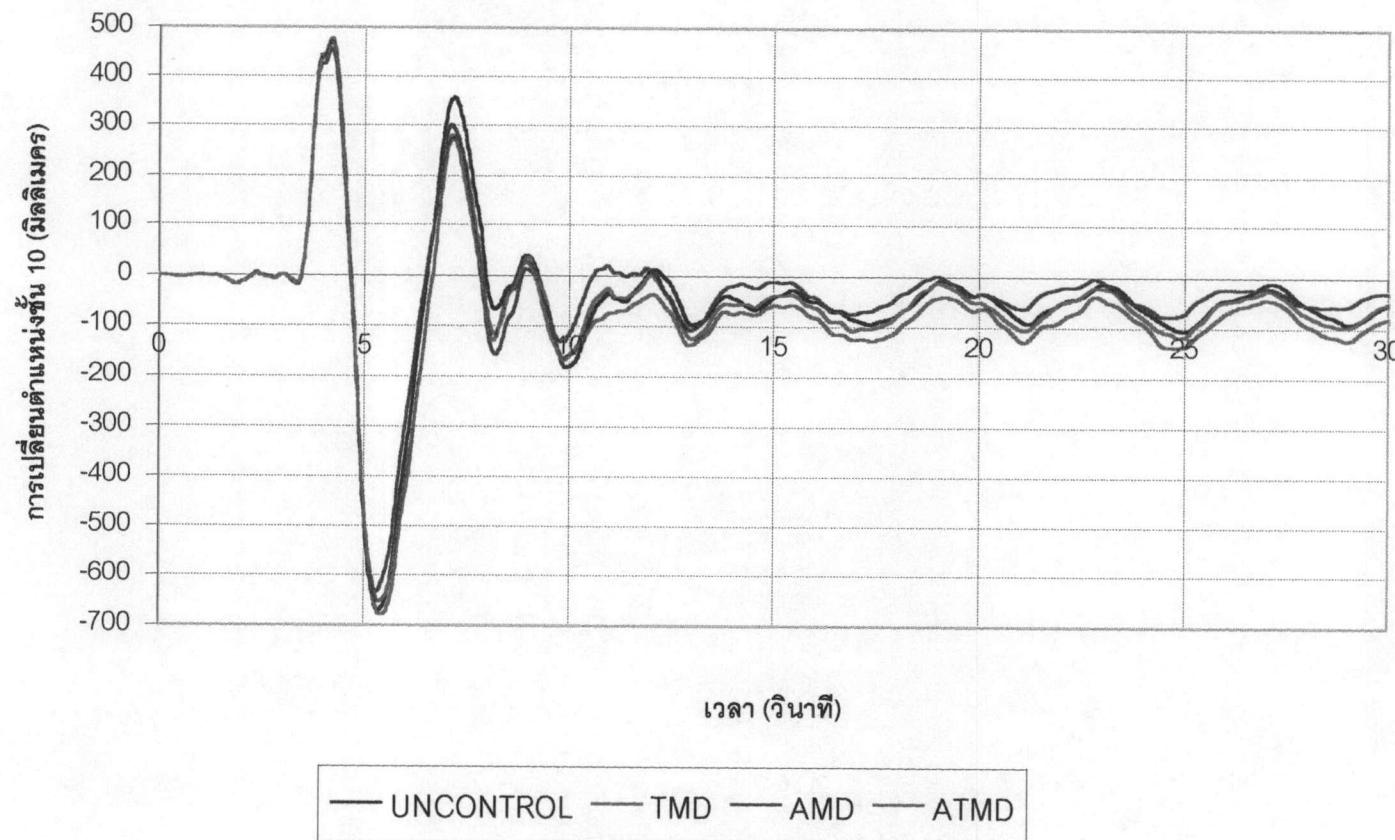
รูปที่ ง.5 การเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว Northridge ขนาด 0.10 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



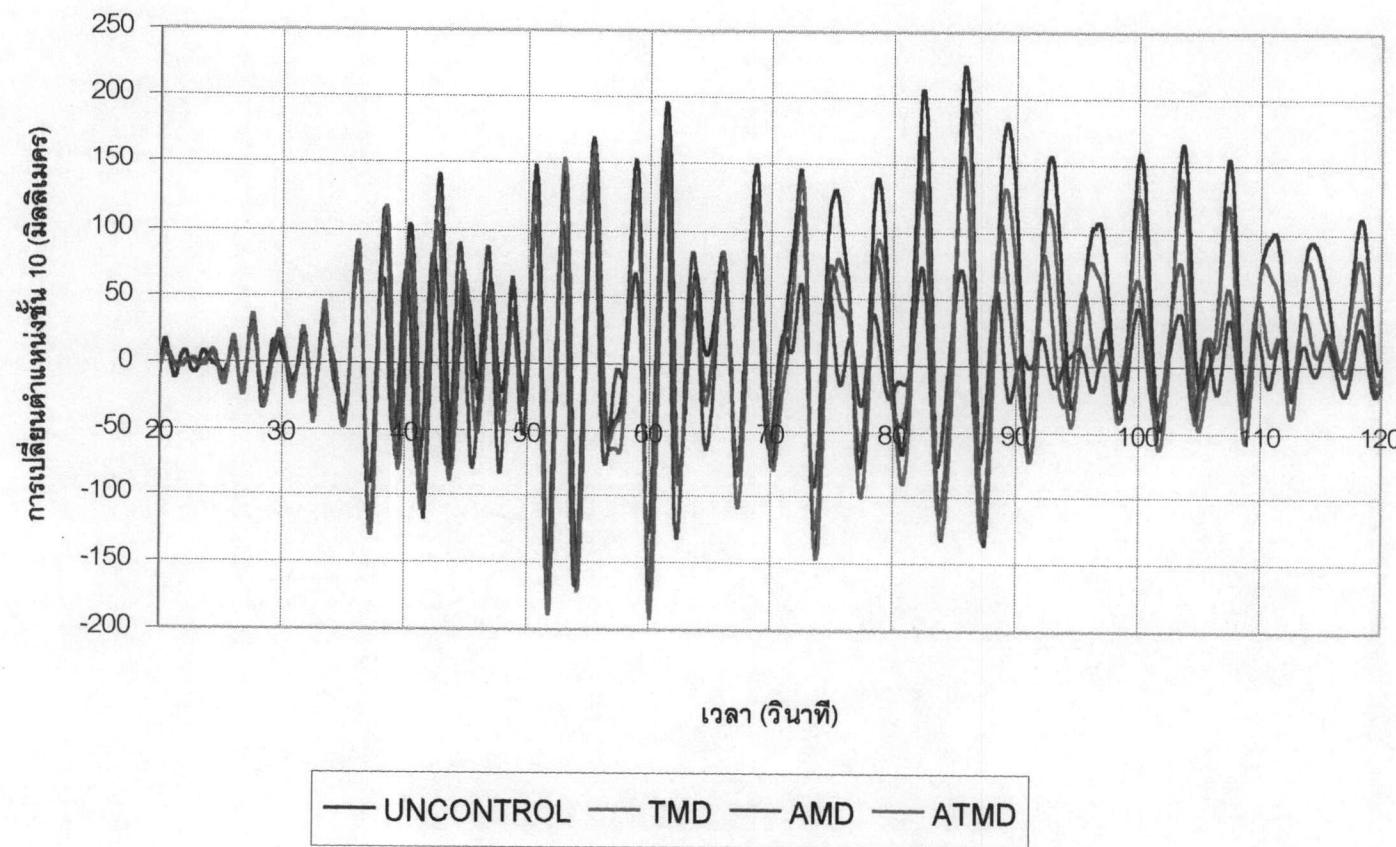
รูปที่ ง.6 การเปลี่ยนตำแหน่งชั้นที่ 10 ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว Northridge ขนาด 0.25 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



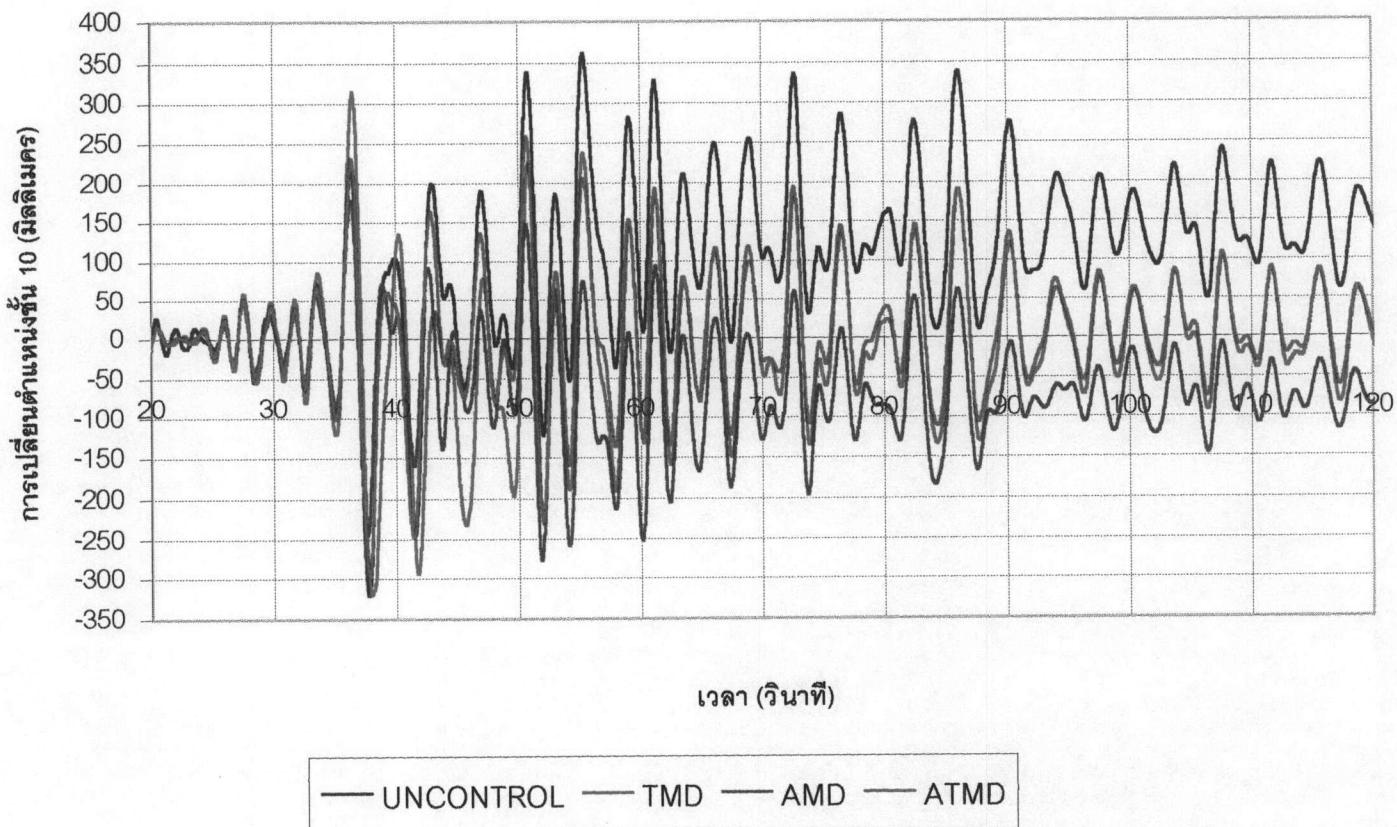
รูปที่ ๔.๗ การเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว Northridge ขนาด 0.40 เท่าของความเร่งเมื่อจากแรงโน้มถ่วงของโลก



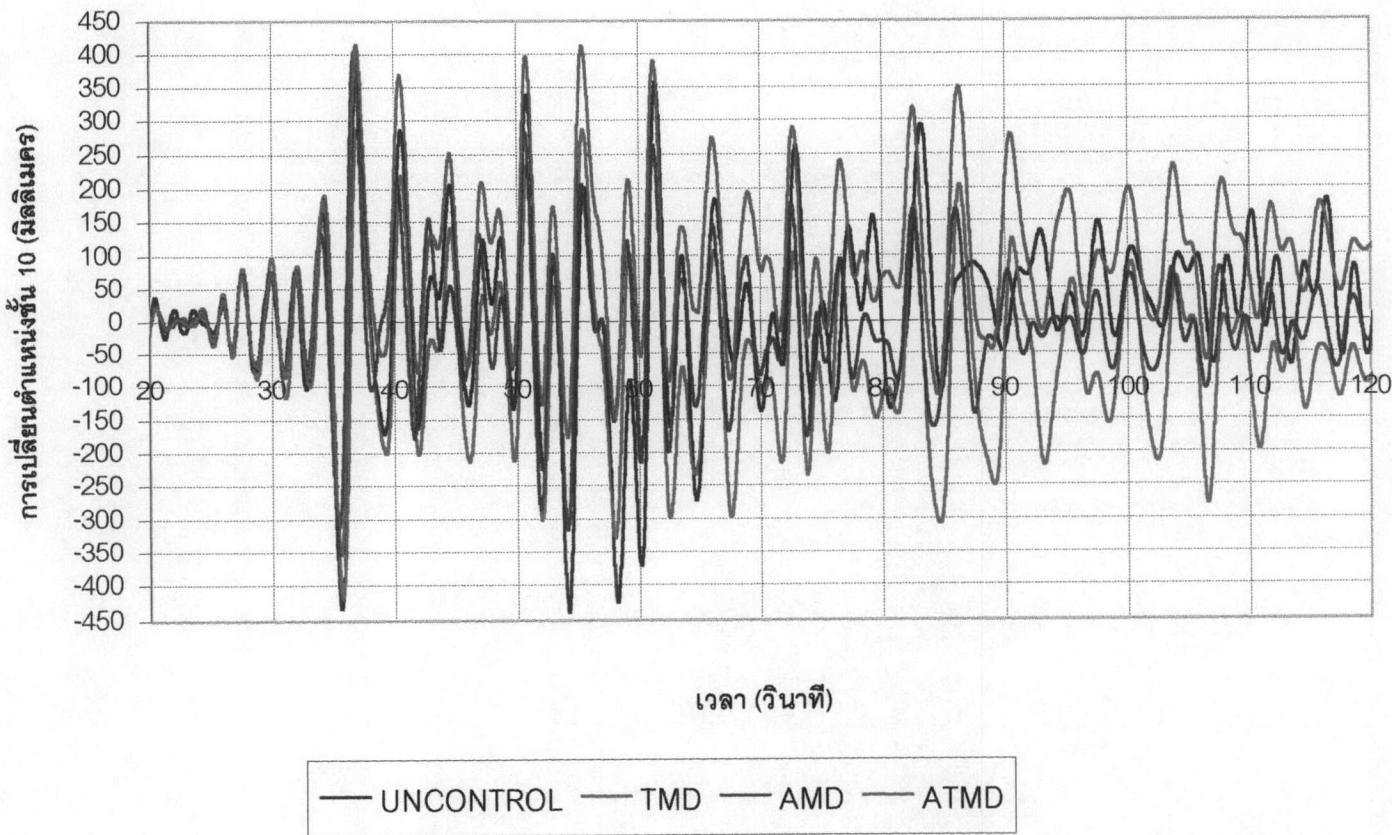
รูปที่ ๑.๘ การเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายในไดค์ลีนแผ่นดินไหว Northridge ขนาด 0.85 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



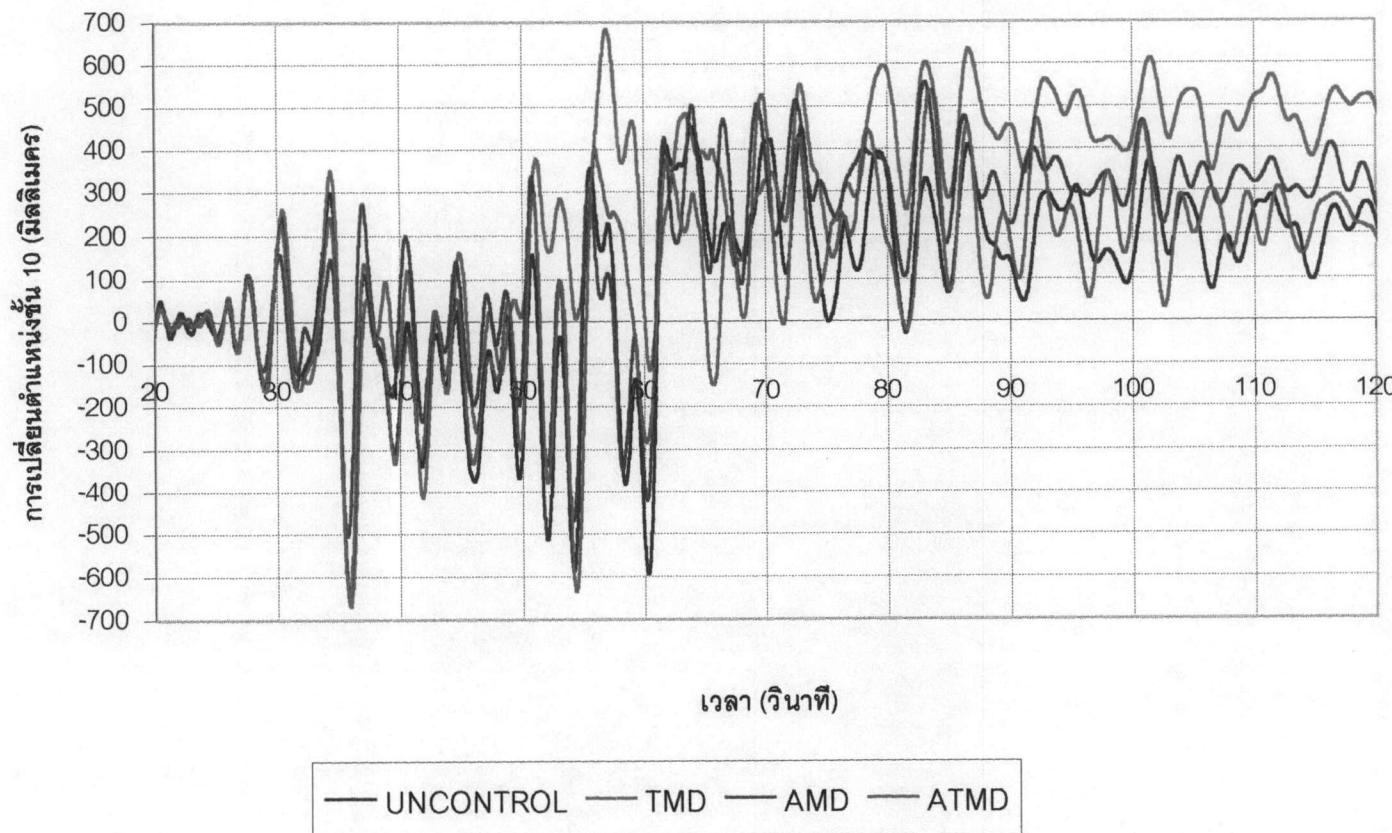
รูปที่ ๔.๙ การเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายในตัวค่าเฉลี่ยแปรผันต่อวันให้ SCT ขนาด 0.05 เท่าของความเร่งเบื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



รูปที่ ๑.10 การเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายใน 10 นาที ให้ค่าลี่นแผ่นดินให้ SCT ขนาด 0.08 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



รูปที่ ง.11 การเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายใต้ค่าสั่นแน่น din ให้ SCT ขนาด 0.11 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก

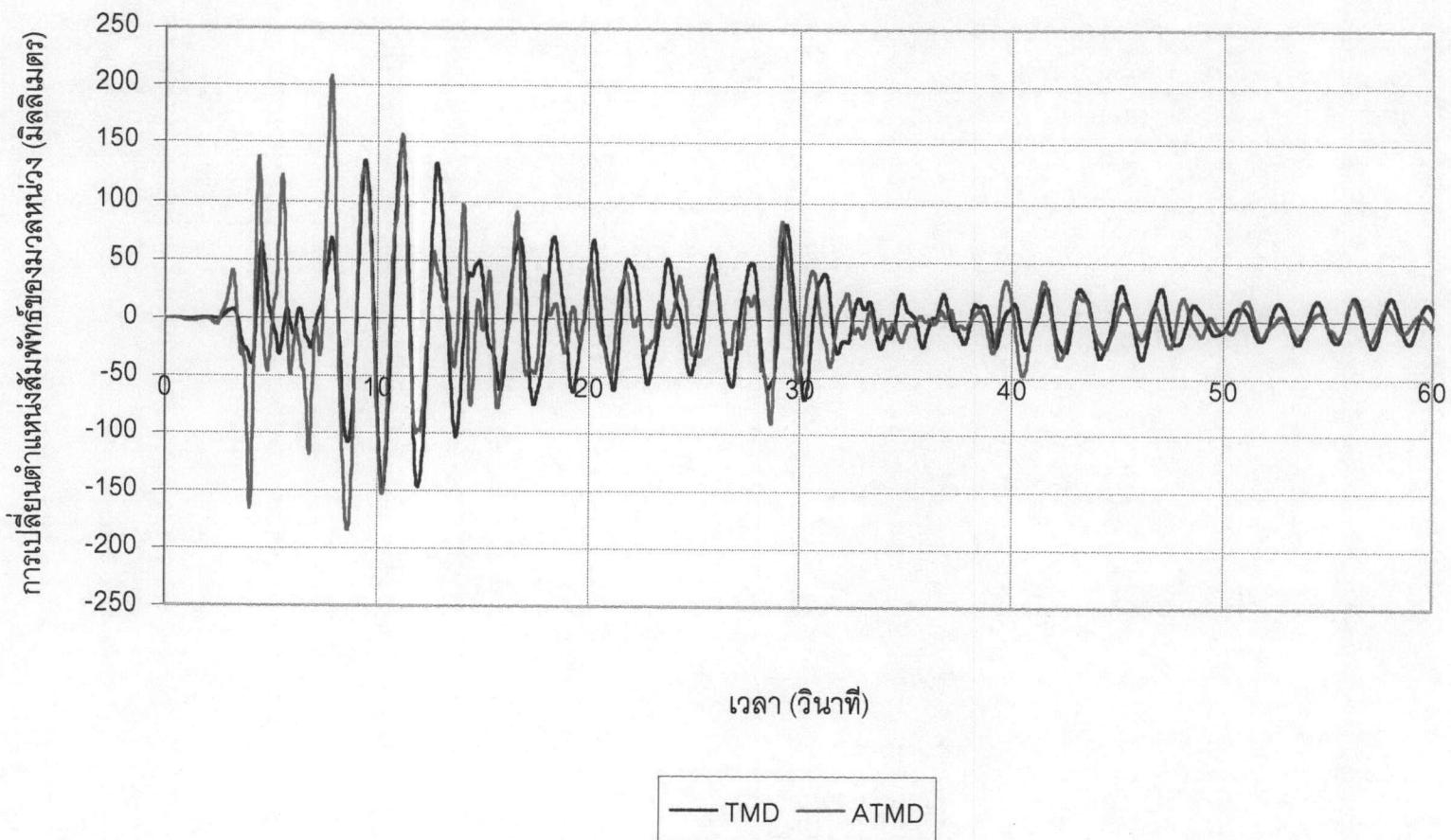


รูปที่ ง.12 การเปลี่ยนตำแหน่งที่ชั้นที่ 10 ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว SCT ขนาด 0.15 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก

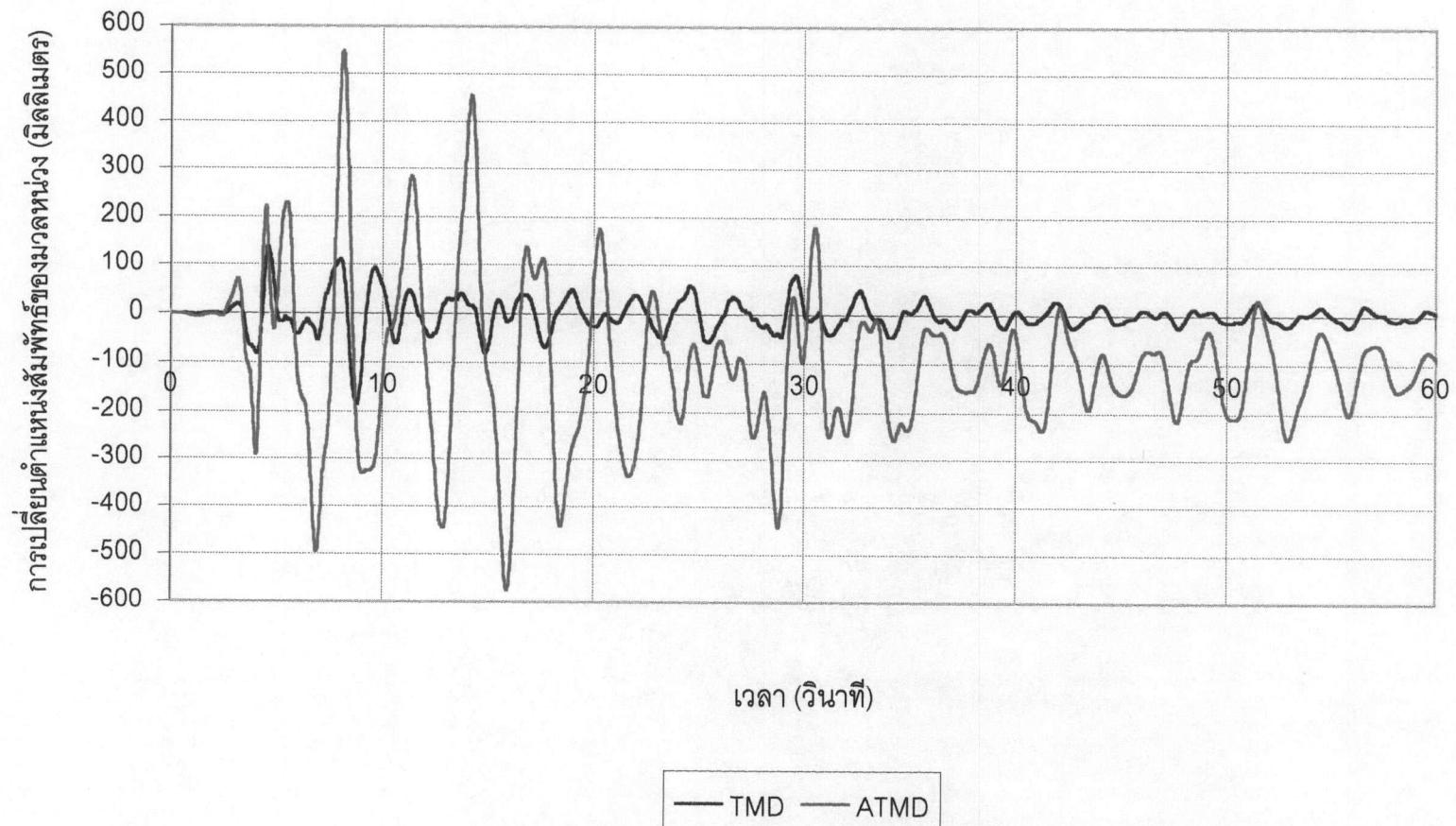
ภาคผนวก จ

รูปการเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว

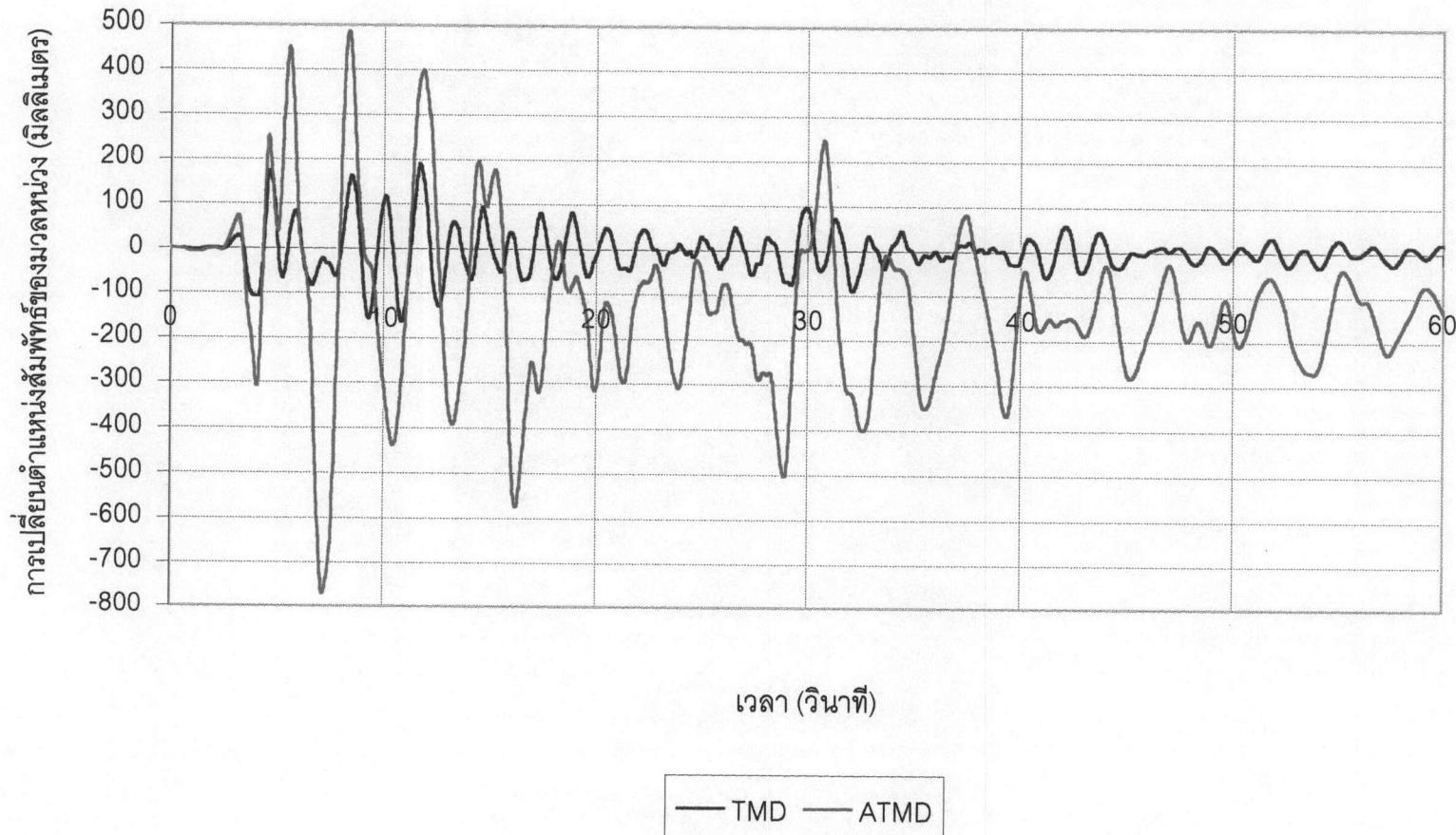
ในภาคผนวก จ. นี้จะแสดงรูปการเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหวที่ใช้ในการวิจัย โดยที่คลื่นแผ่นดินไหว El Centro และ Northridge จะแสดงตั้งแต่ วินาทีแรกของคลื่นแผ่นดินไหวจนถึงวินาทีสุดท้ายของคลื่นแผ่นดินไหว ส่วนคลื่น SCT จะแสดงตั้งแต่ วินาทีที่ 20 ถึง 120 เนื่องจากนอกเหนือเวลาดังกล่าวนี้คลื่นแผ่นดินไหวมีค่าน้อยทำให้การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วงมีค่าน้อย และถ้าแสดงการเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วงที่ทุกวินาทีจะทำให้กราฟค่าจากกรุ๊ปทำได้ลำบาก



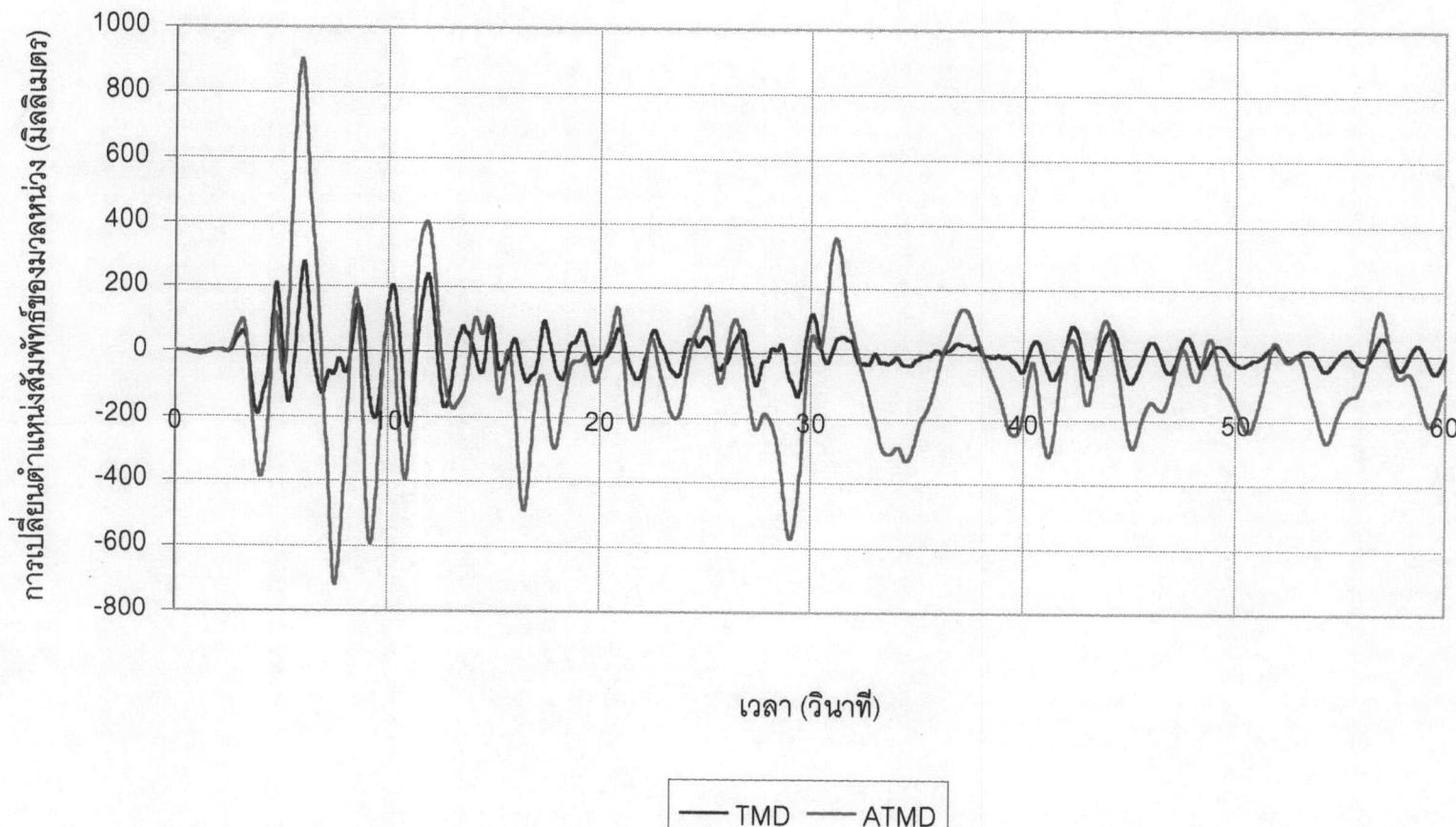
รูปที่ จ.1 การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้ค่าสั่นสะเทือน El Centro ขนาด 0.10 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



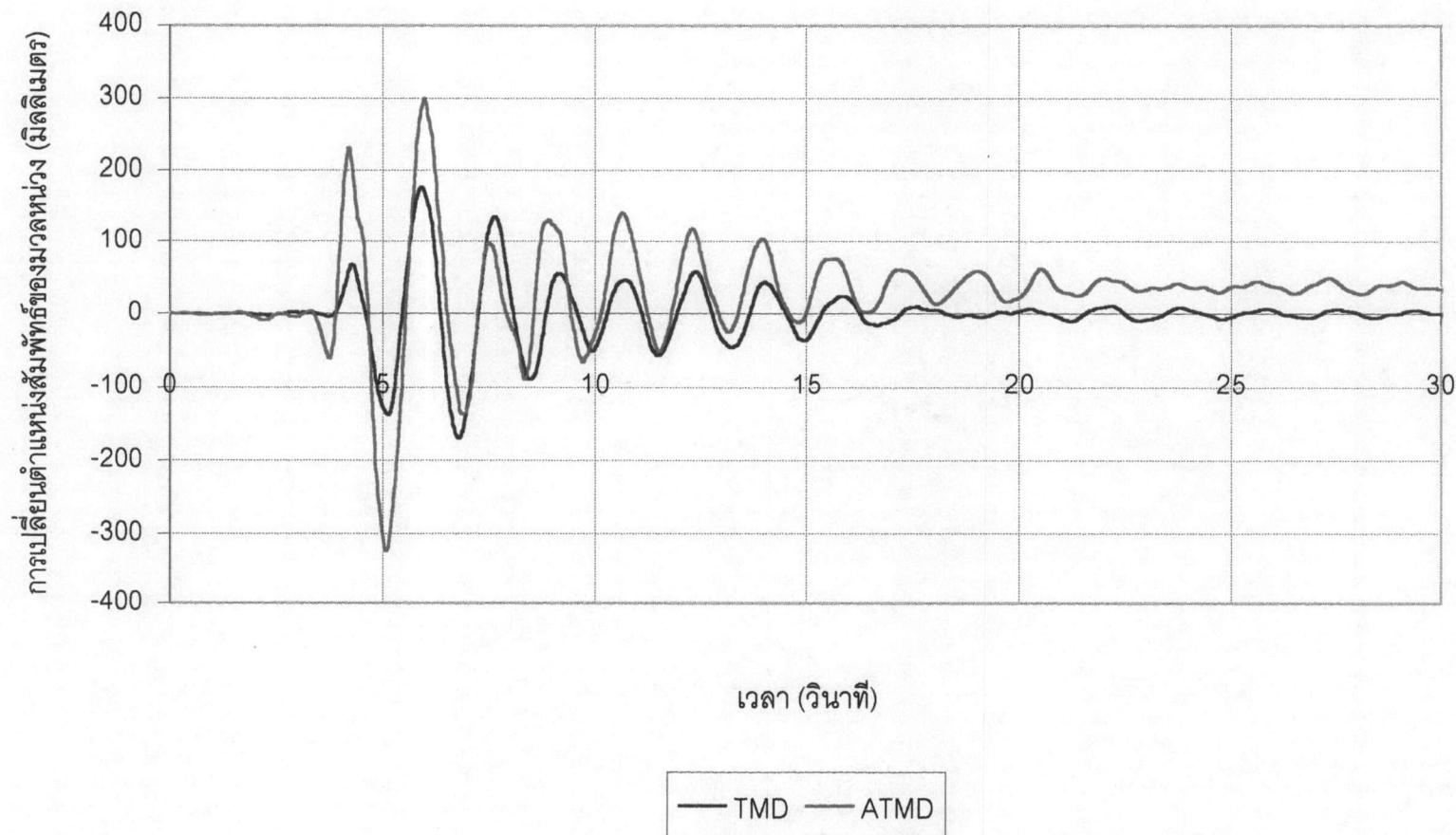
รูปที่ จ.2 การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้ค่าสั่นแผ่นดินไหว El Centro ขนาด 0.25 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



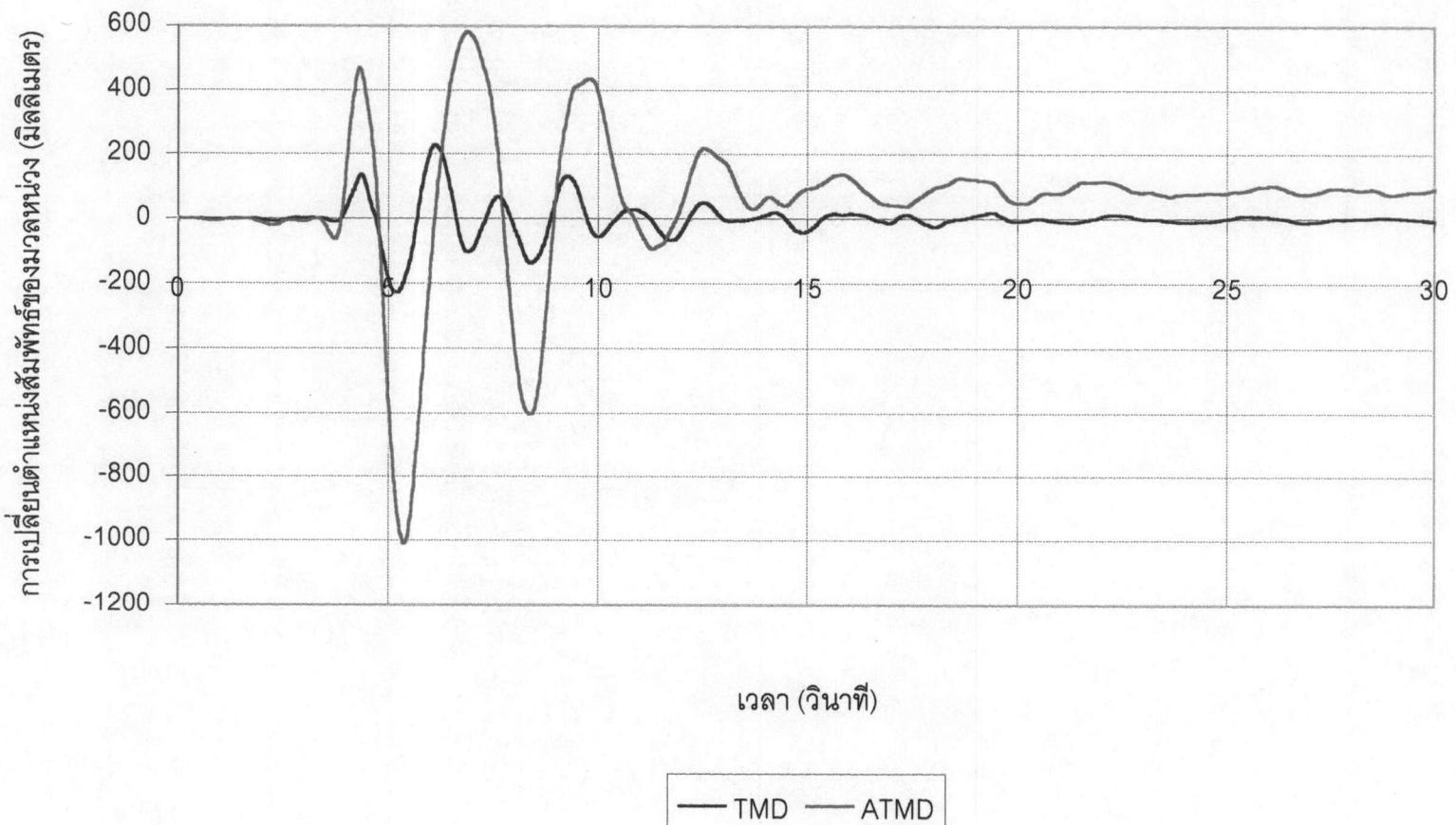
รูปที่ จ.3 การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วย ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว El Centro ขนาด 0.40 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



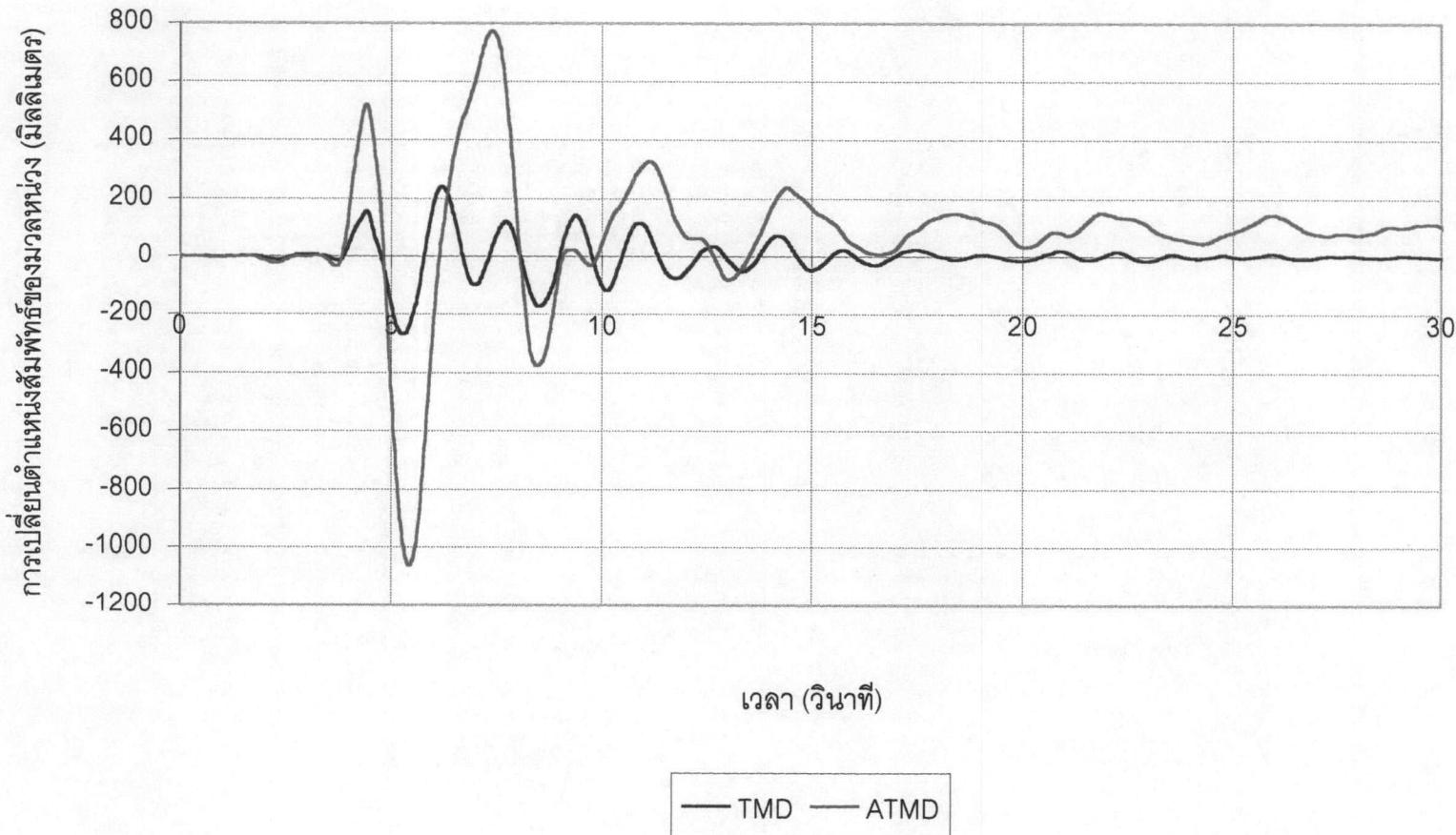
รูปที่ ๑.๔ การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว El Centro ขนาด 0.85 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



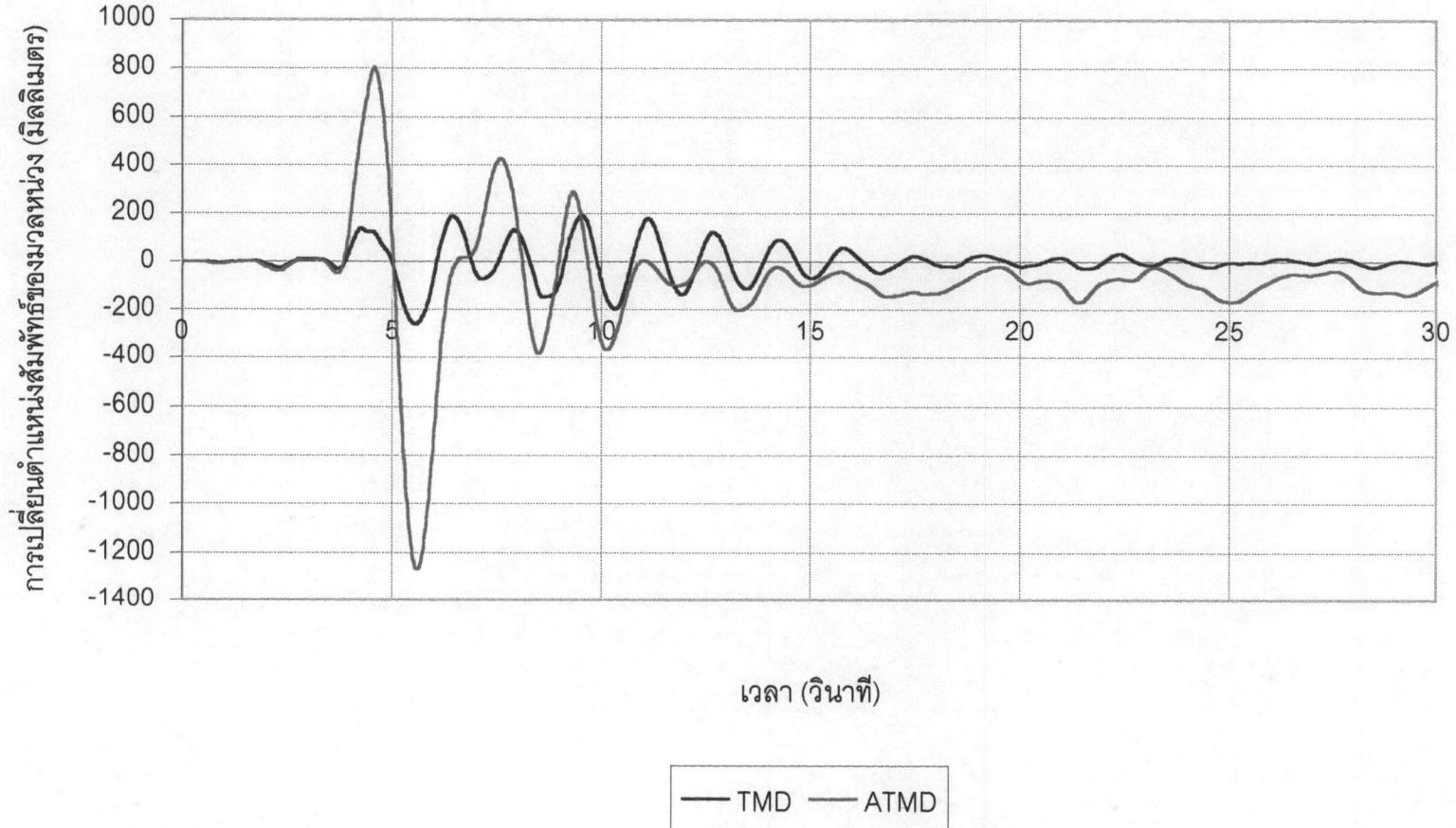
รูปที่ ๑.๕ การเปลี่ยนตัวแหนงสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว Northridge ขนาด ๐.๑๐ เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



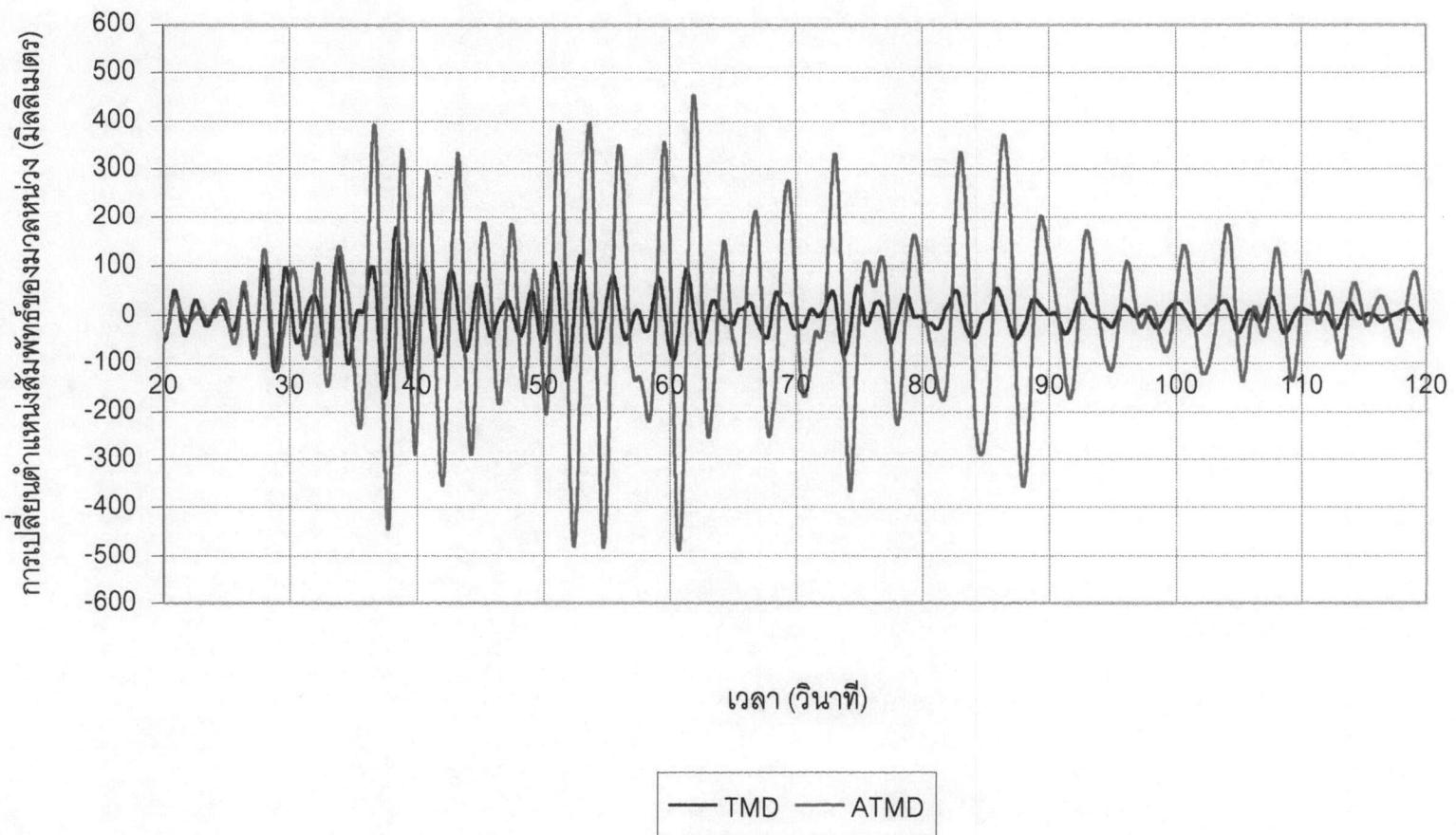
รูปที่ จ.6 การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว Northridge ขนาด 0.25 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



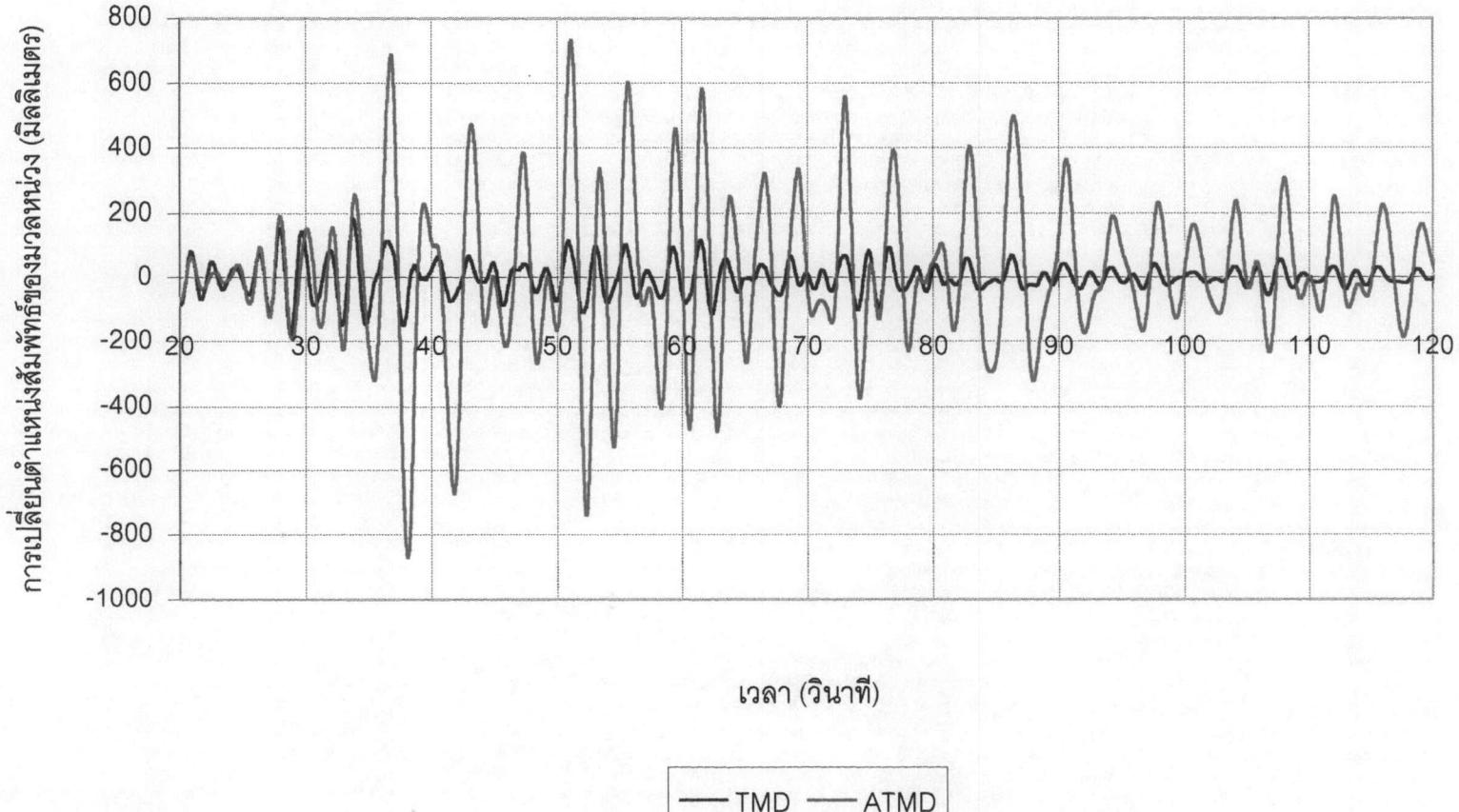
รูปที่ จ.7 การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว Northridge ขนาด 0.40 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



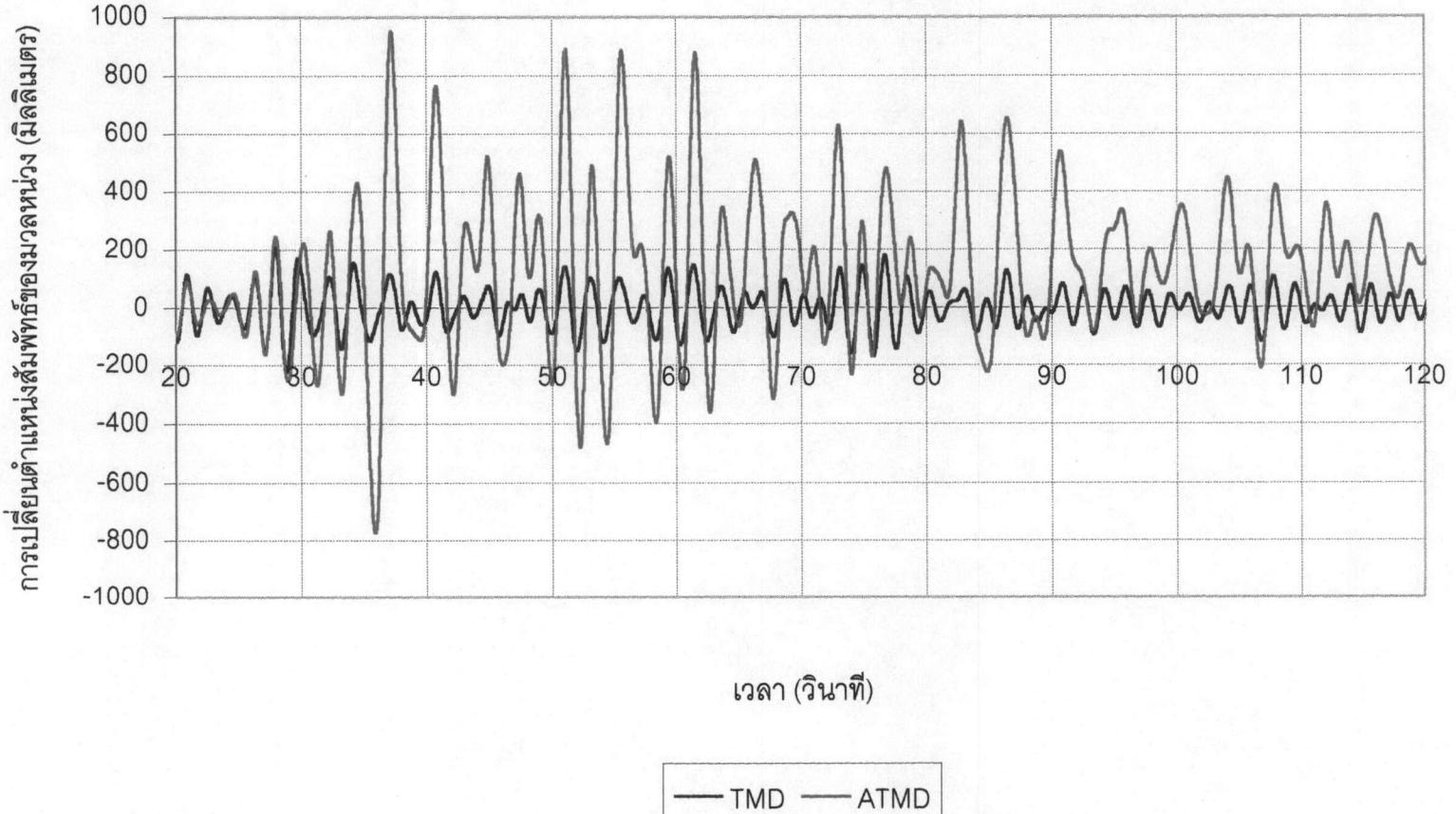
รูปที่ จ.8 การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว Northridge ขนาด 0.85 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



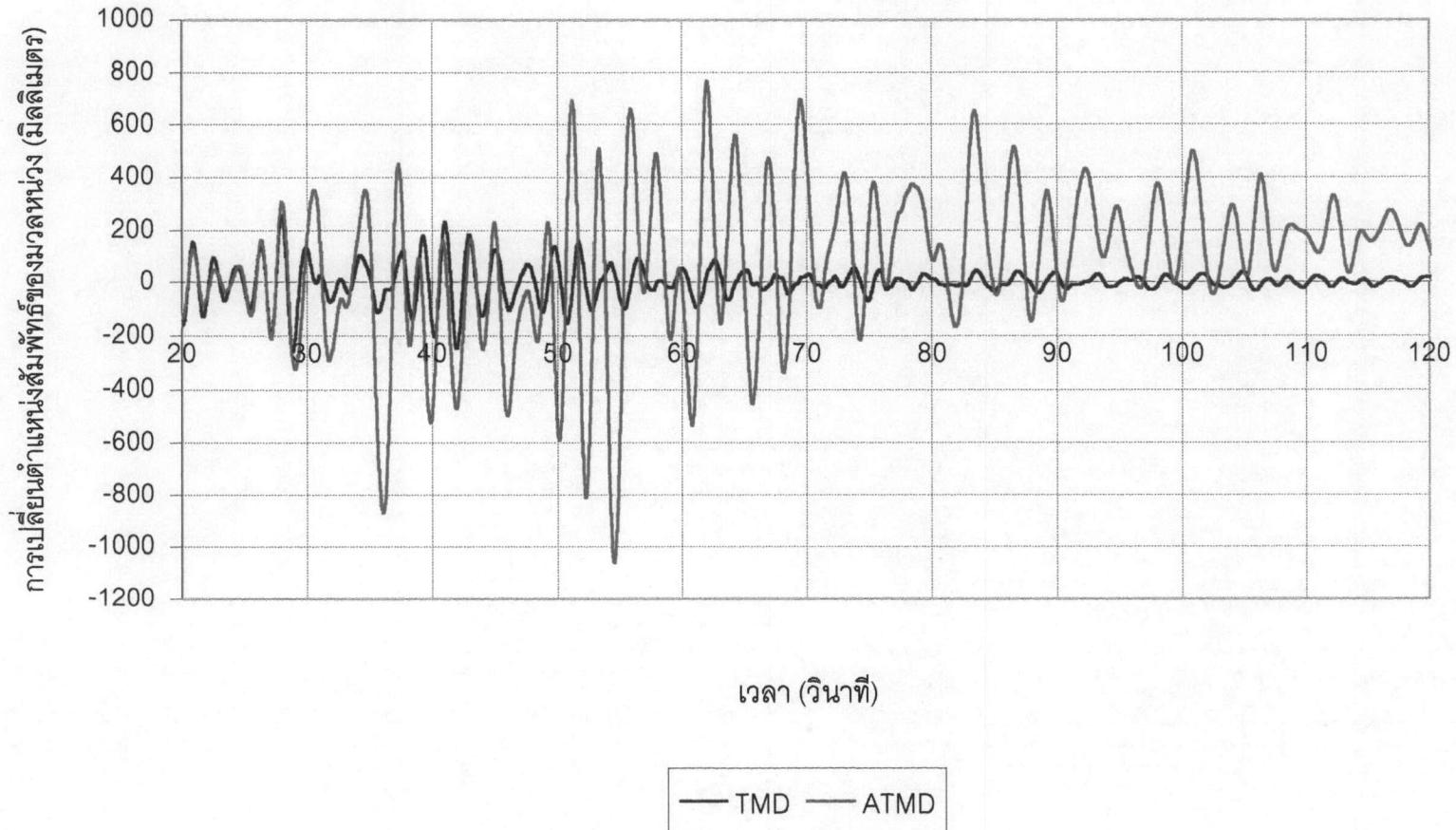
รูปที่ จ.9 การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว SCT ขนาด 0.05 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



รูปที่ จ.10 การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว SCT ขนาด 0.08 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



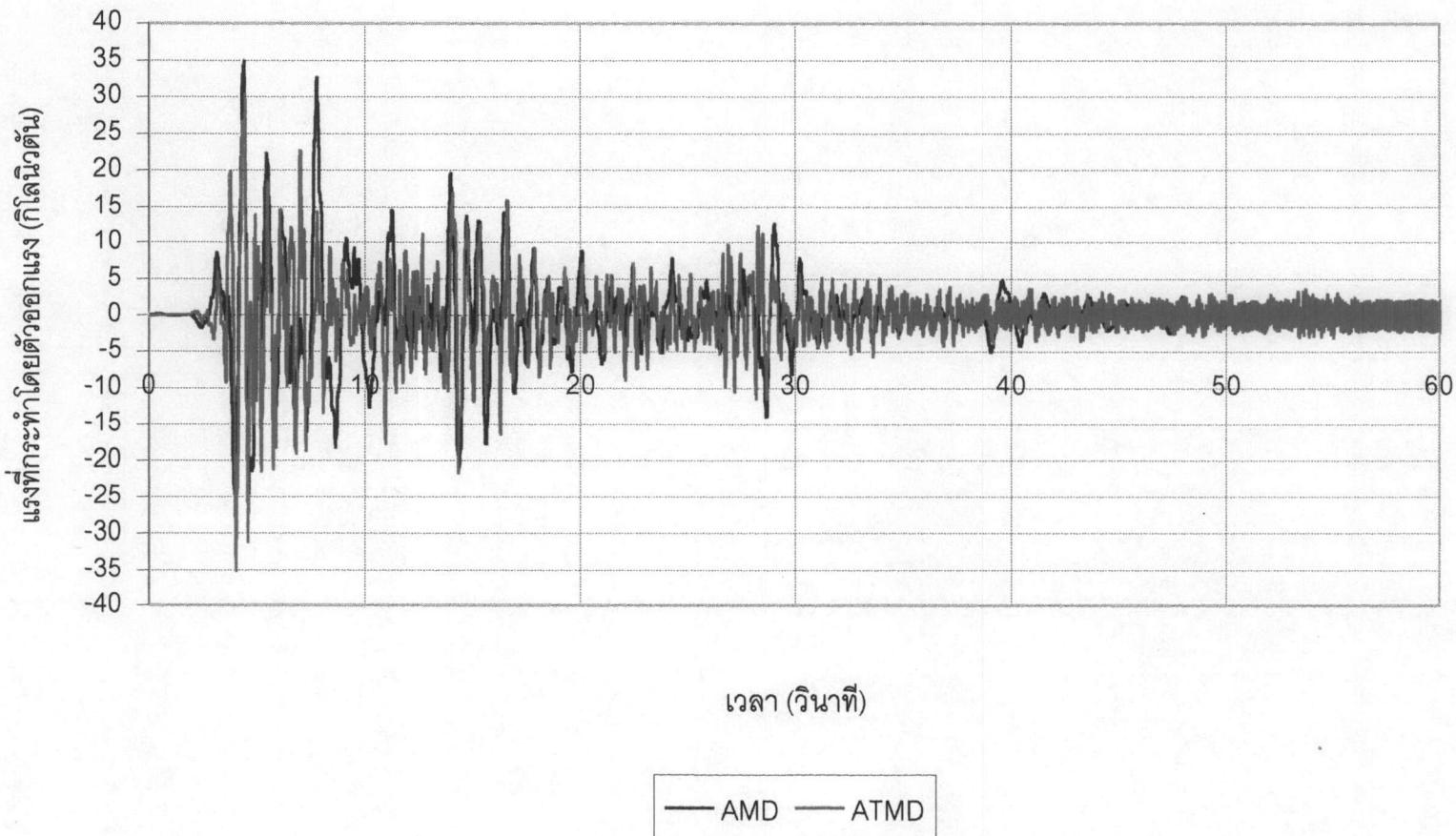
รูปที่ จ.11 การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว SCT ขนาด 0.11 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



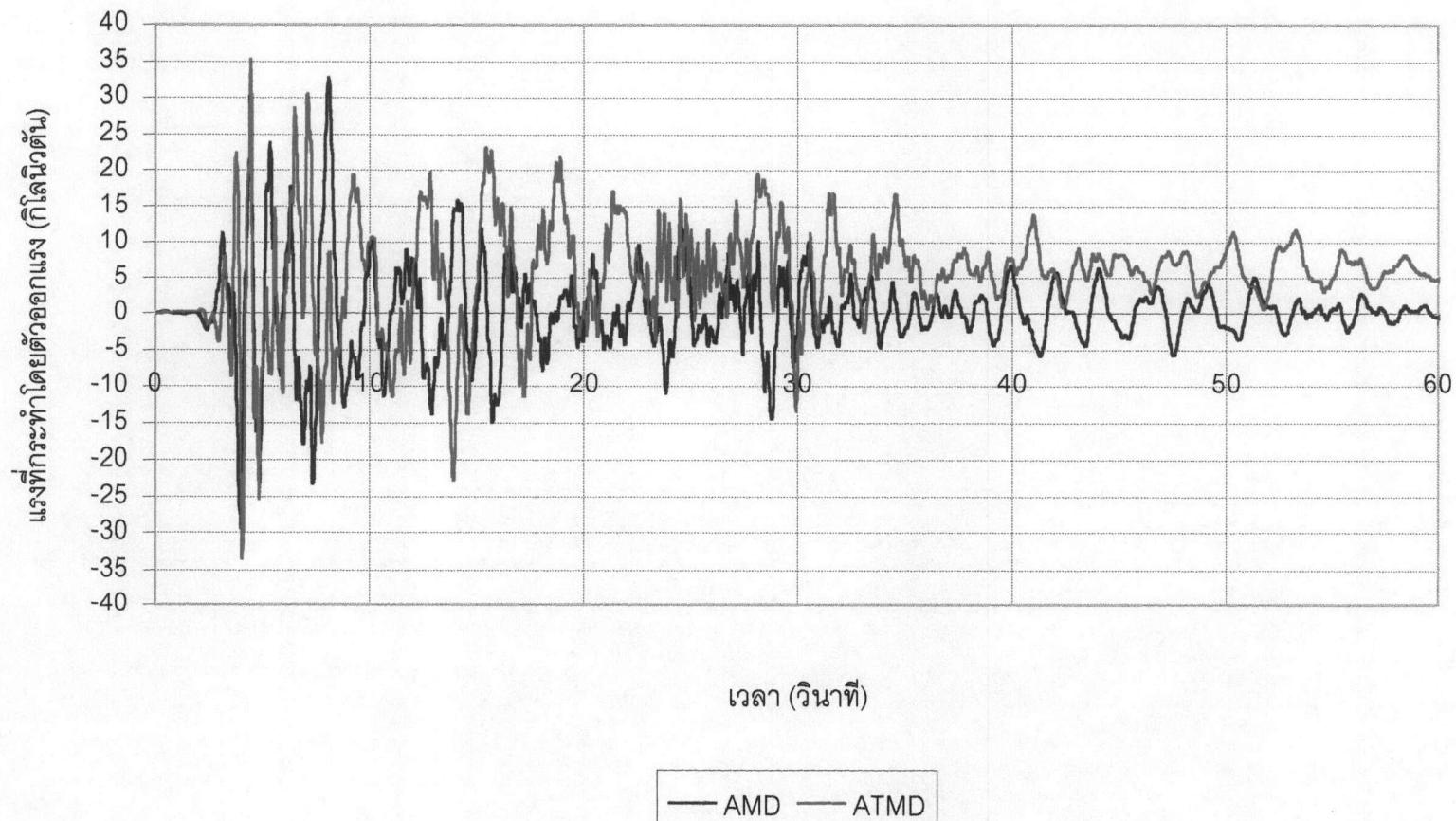
รูปที่ จ.12 การเปลี่ยนตำแหน่งสัมพัทธ์ของมวลหน่วง ภายใต้ค่าลี่นแผ่นดินให้ SCT ขนาด 0.15 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก

ภาคผนวก ฉ
รูปการอกร่างโดยตัวอกร่าง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว

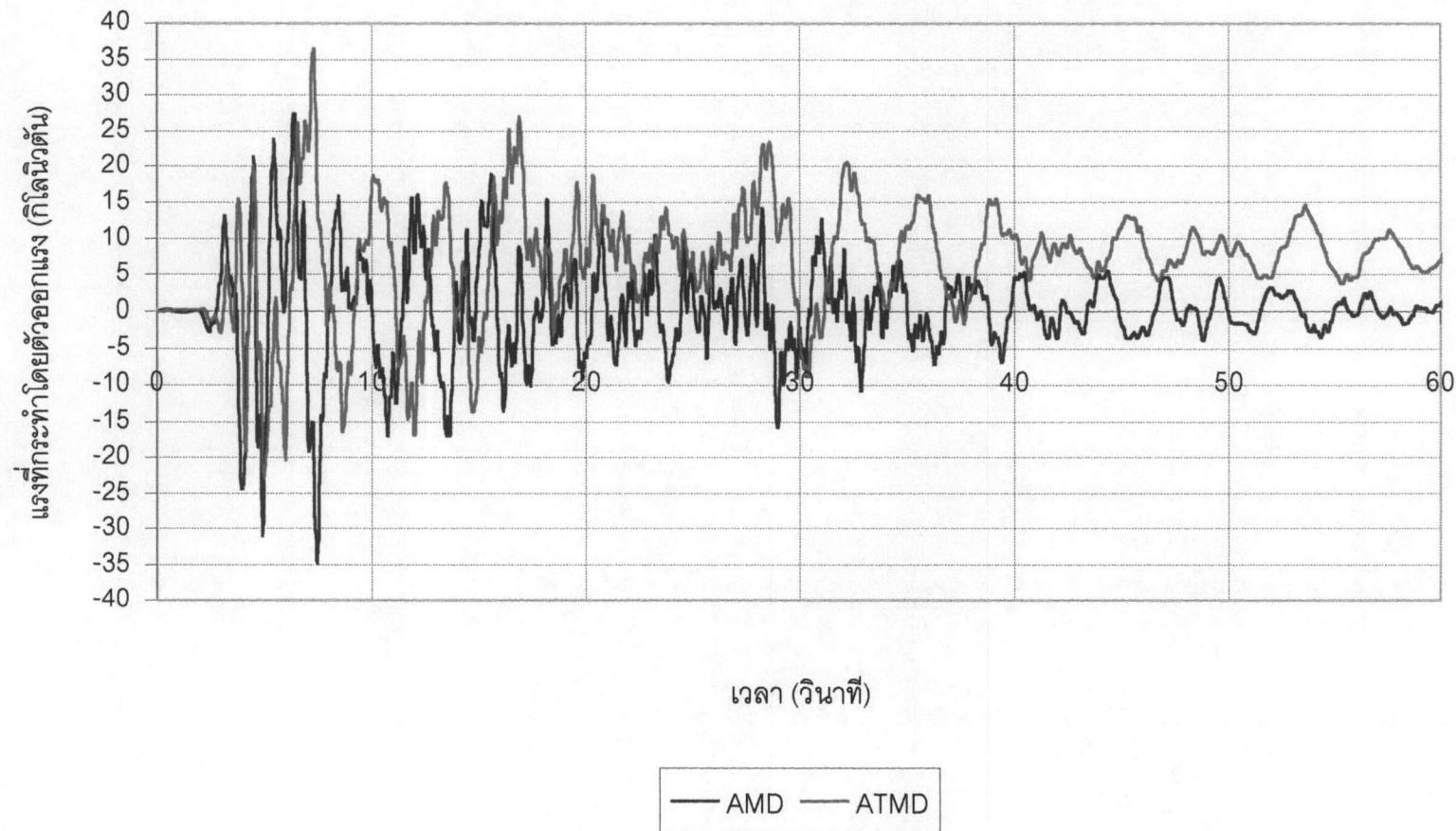
ในภาคผนวก ฉ. นี้จะแสดงรูปการอกร่างโดยตัวอกร่าง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหวที่ใช้ในการวิจัย โดยที่คลื่นแผ่นดินไหว El Centro และ Northridge จะแสดงตั้งแต่วินาทีแรกของคลื่นแผ่นดินไหวจนถึงวินาทีสุดท้ายของคลื่นแผ่นดินไหว ส่วนคลื่น SCT จะแสดงตั้งแต่วินาทีที่ 20 ถึง 120 เนื่องจากนอกเหนือเวลาดังกล่าวนี้คลื่นแผ่นดินไหวมีค่าน้อยทำให้การอกร่างมีค่าน้อย และถ้าแสดงการอกร่างที่ทุกวินาทีจะทำให้การหาค่าจากฐานที่ได้จำกัดมาก



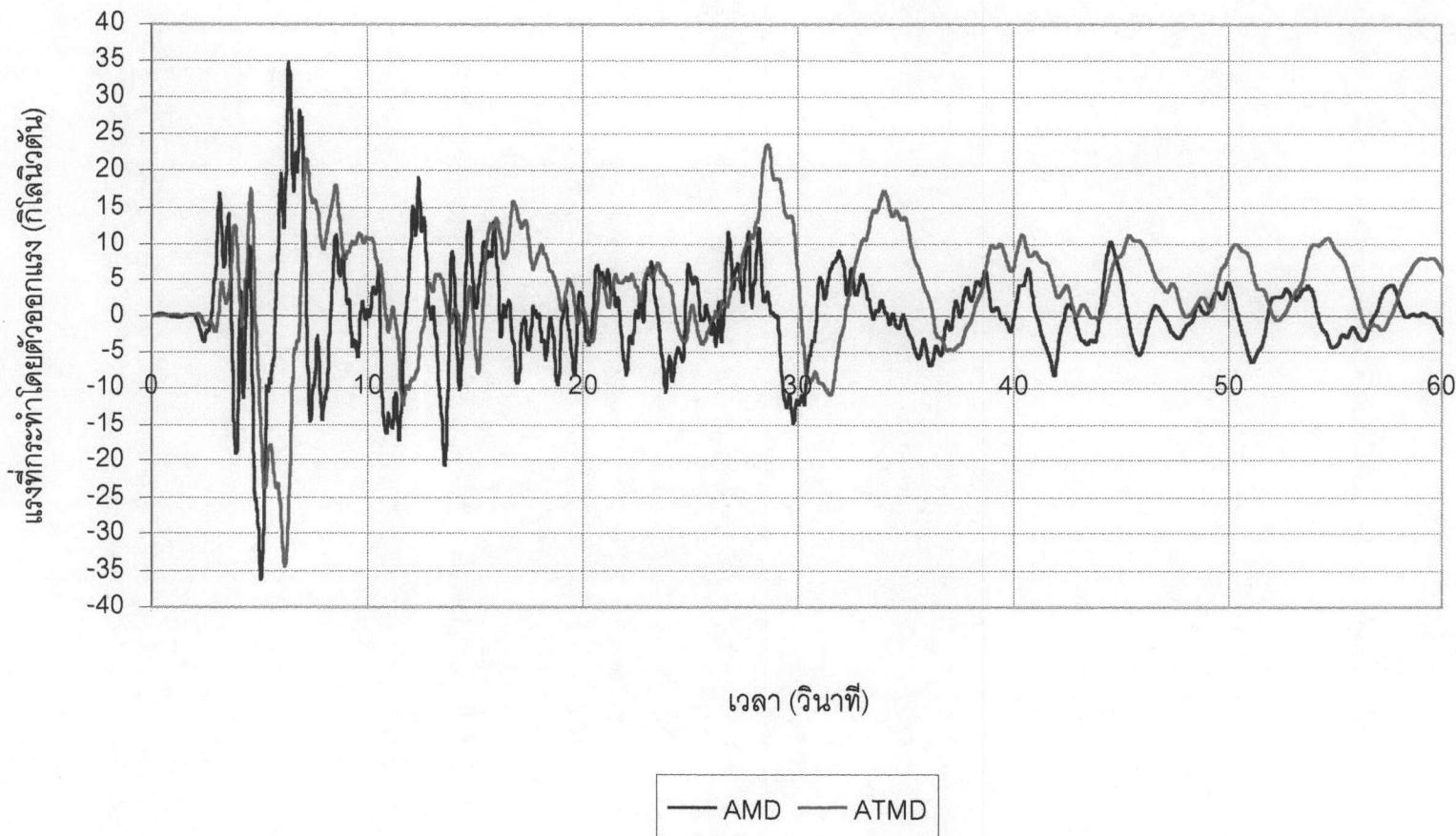
รูปที่ ฉ.1 การออกแบบโดยตัวออกแบบ ภายใต้ค่าสั่นสะเทือนตาม El Centro ขนาด 0.10 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



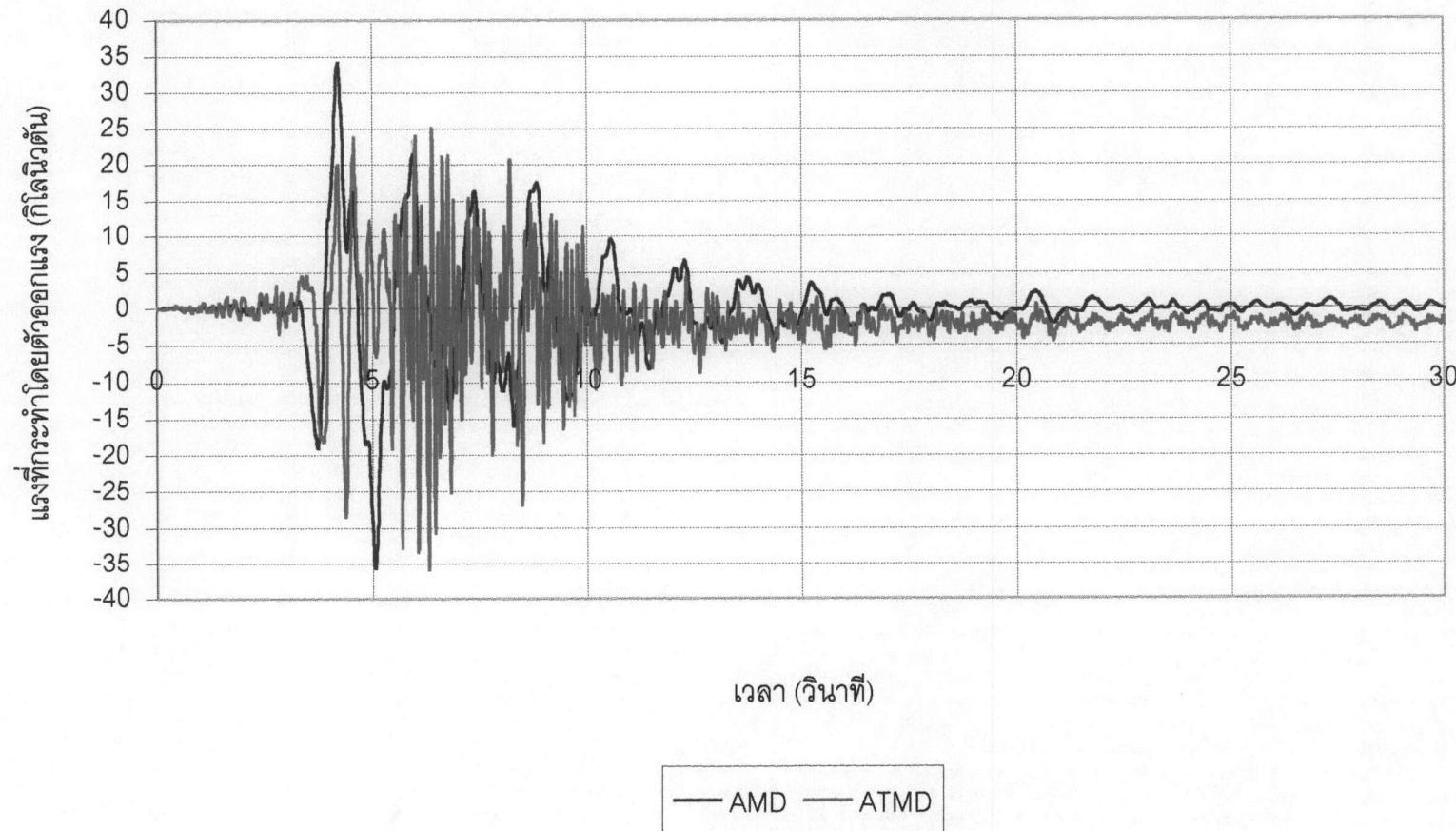
รูปที่ ฉ.2 การออกแบบโดยตัวออกแบบ ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว El Centro ขนาด 0.25 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก

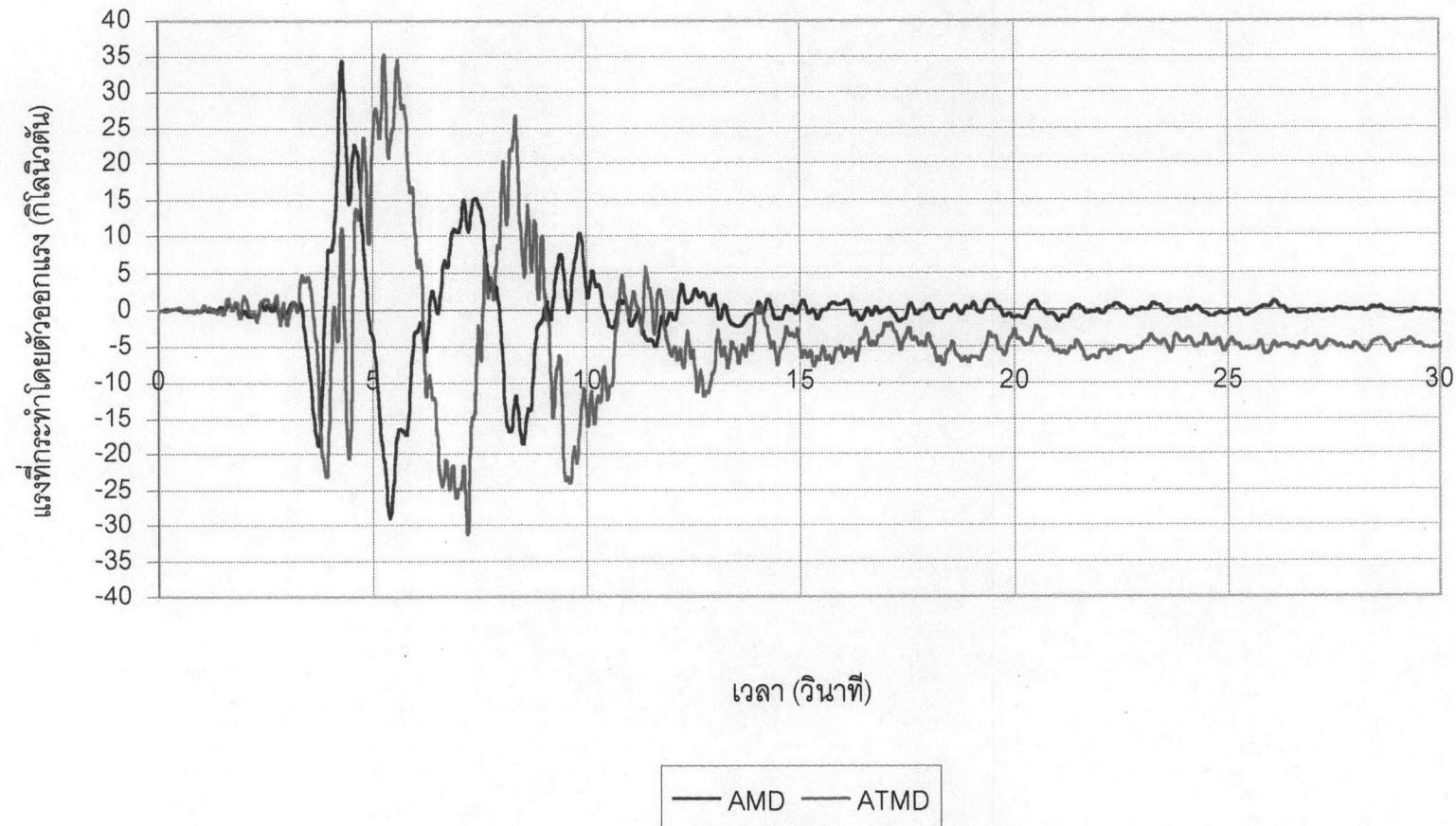


รูปที่ ฉ.3 การออกแรงโดยตัวอักษรแอล ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว El Centro ขนาด 0.40 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก

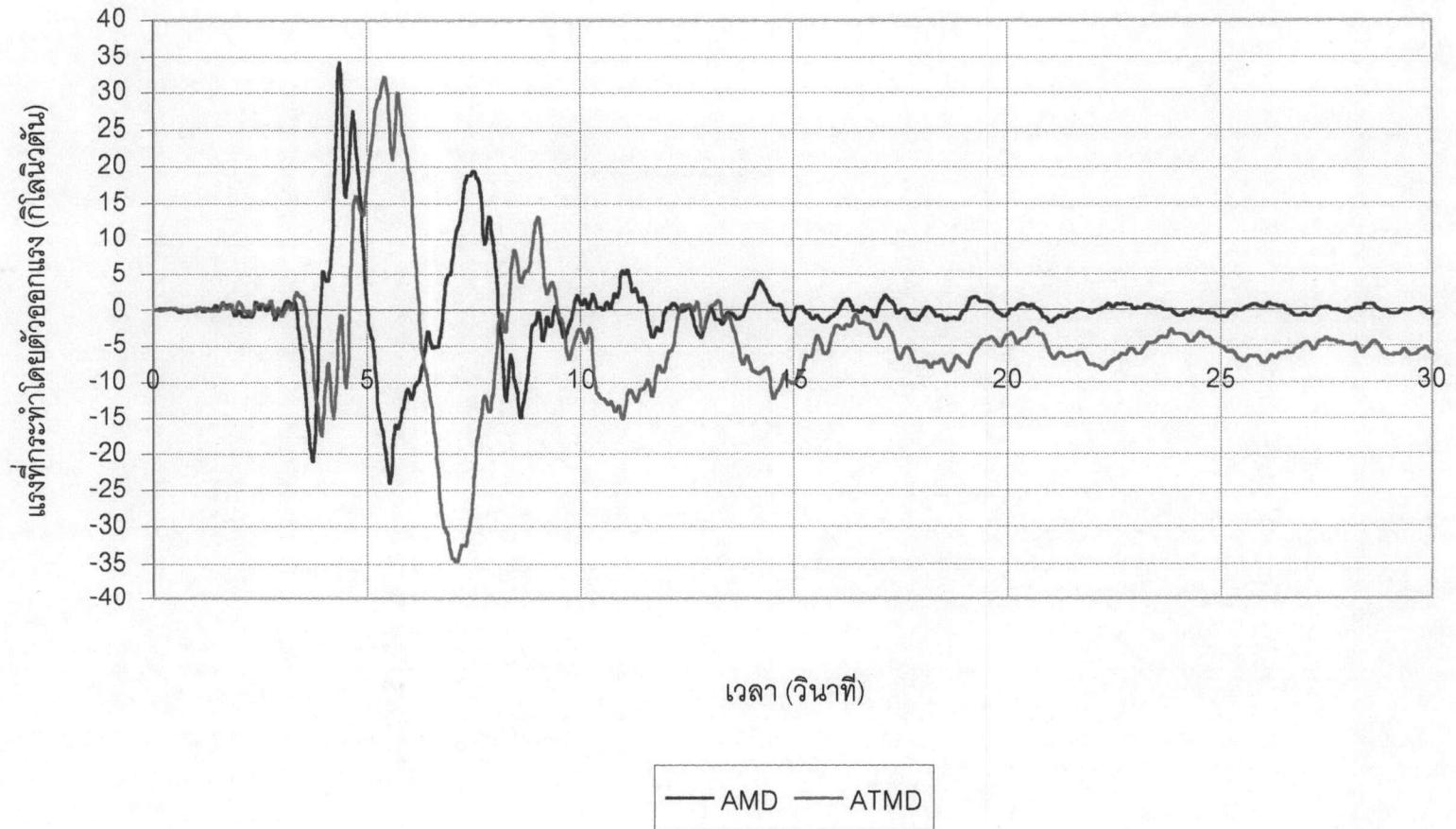


รูปที่ ฉ.4 การออกแรงโดยตัวอกราง ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว El Centro ขนาด 0.85 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก

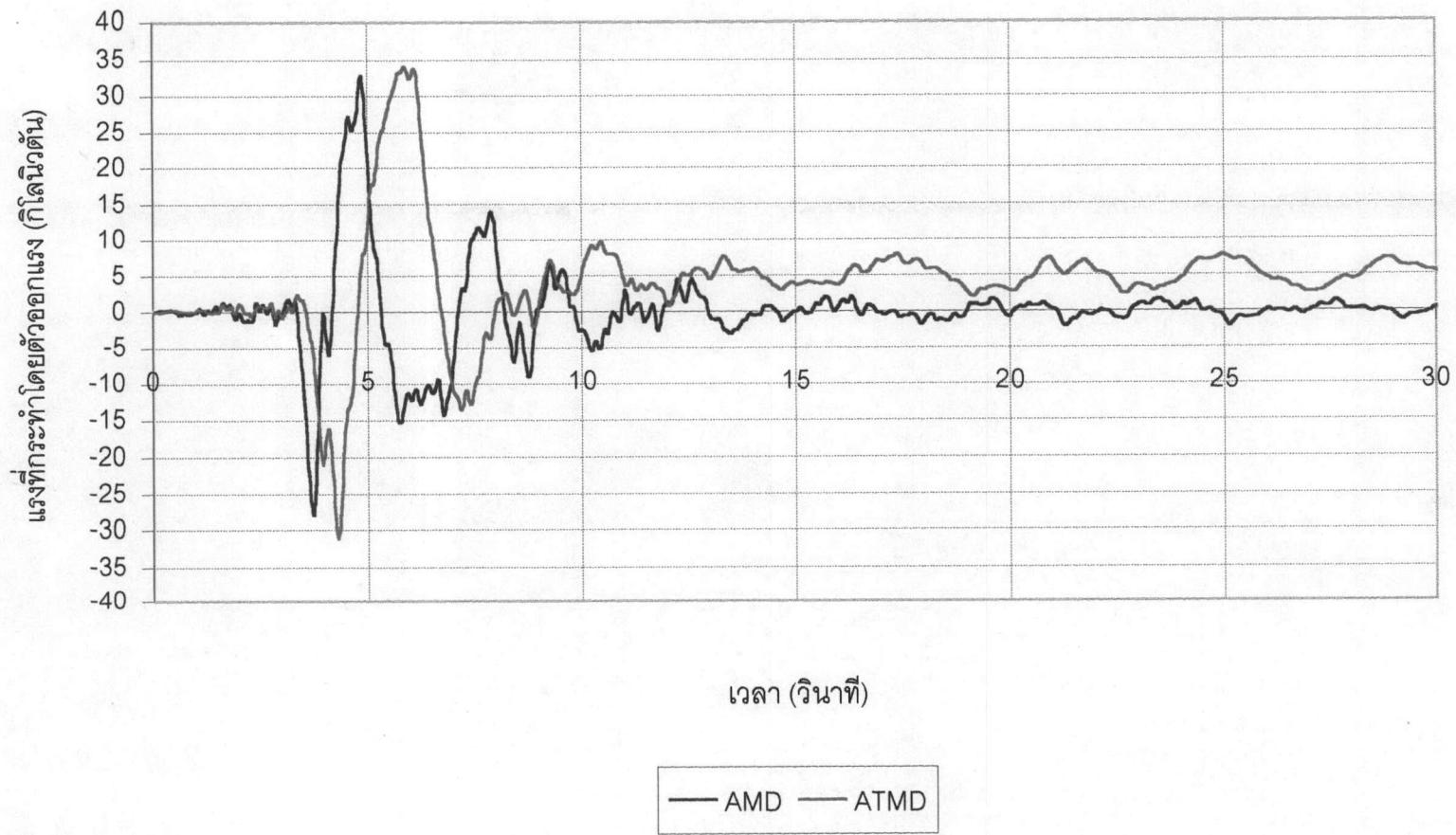




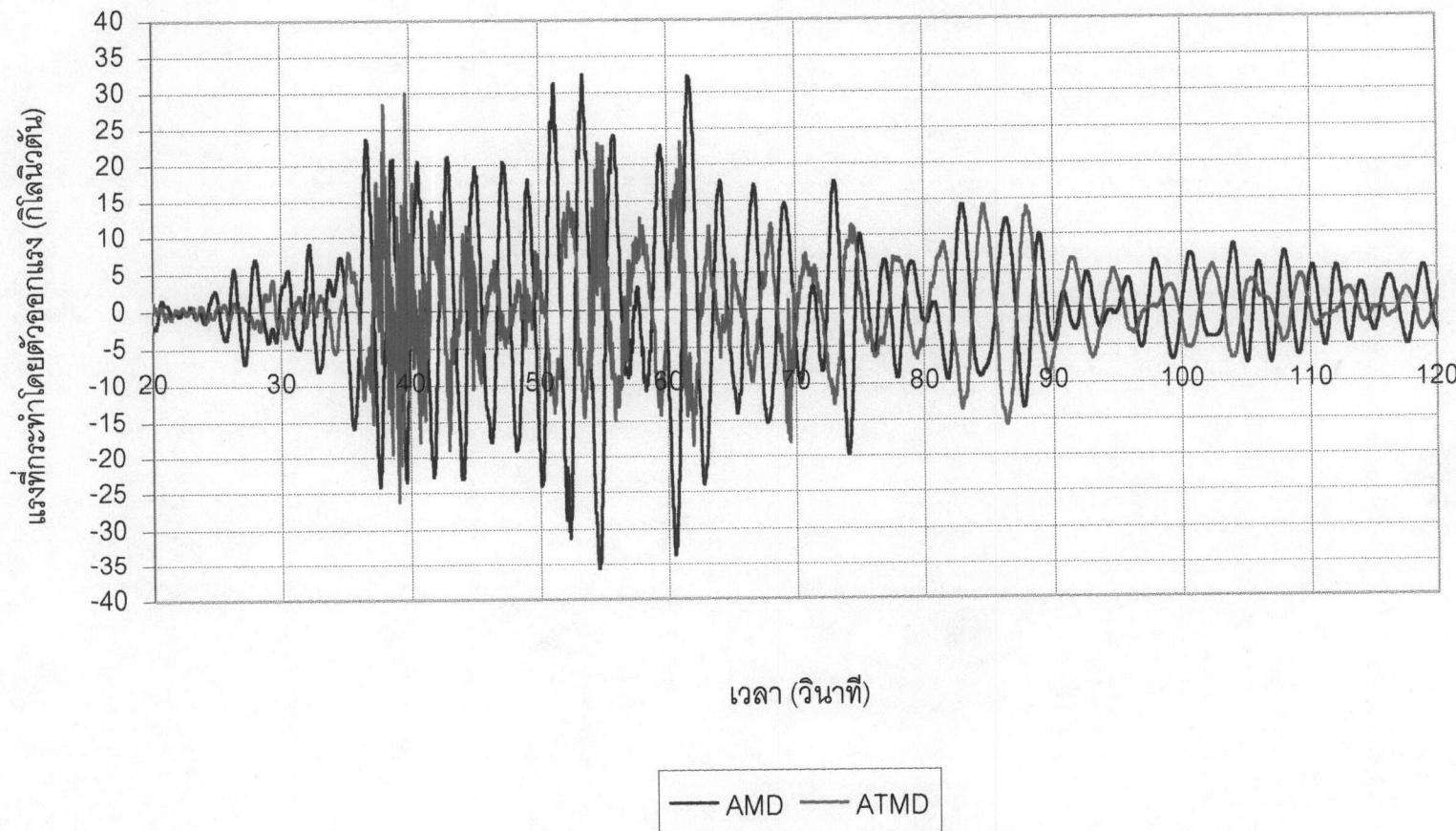
รูปที่ ฉ.6 การออกแบบโดยตัวออกแบบ ภายใต้ค่าสั่นแผ่นดินไหว Northridge ขนาด 0.25 เท่าของความเร่งเนื้องจากแรงโน้มถ่วงของโลก



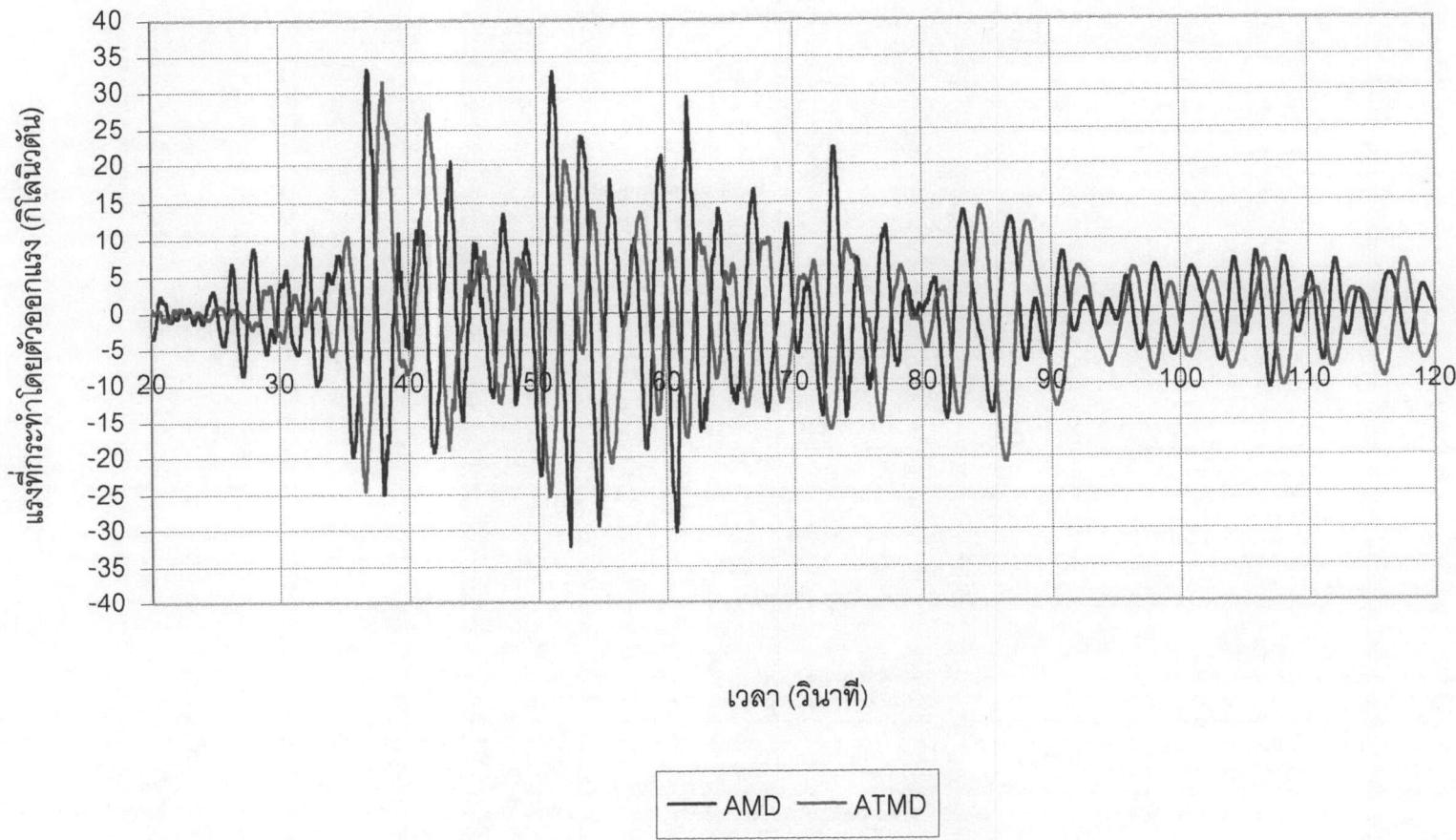
รูปที่ ฉ.7 การออกแบบโดยตัวออกแบบ ภายใต้ค่าสัมประสิทธิ์ความเร่งในแต่ละช่วงของโลก



รูปที่ ฉ.8 การออกแบบโดยตัวออกแบบ ภายใต้คลื่นแผ่นดินไหว Northridge ขนาด 0.85 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก

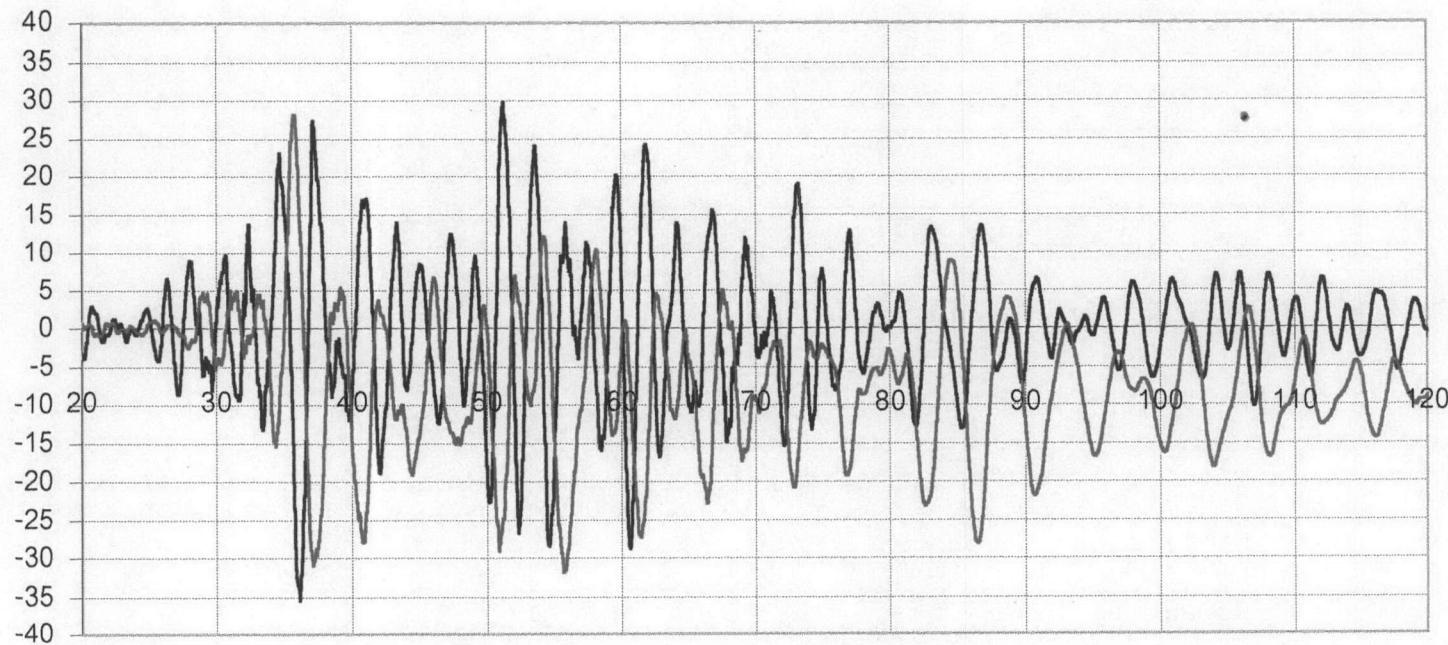


รูปที่ ฉ.9 การออกเรงโดยตัวอุกเรง ภายใต้คลีนแพ่นดินให้ SCT ขนาด 0.05 เท่าของความเร่งเนื่องจากเรงโน้มถ่วงของโลก



รูปที่ ฉ.10 การออกແຮງโดยตัวອอกແຮງ ภายใต้คลีนແຜ่นดินให้ SCT ขนาด 0.08 เท่าของความเร่งเนื่องจากແຮງในมั่งคั่งของลิก

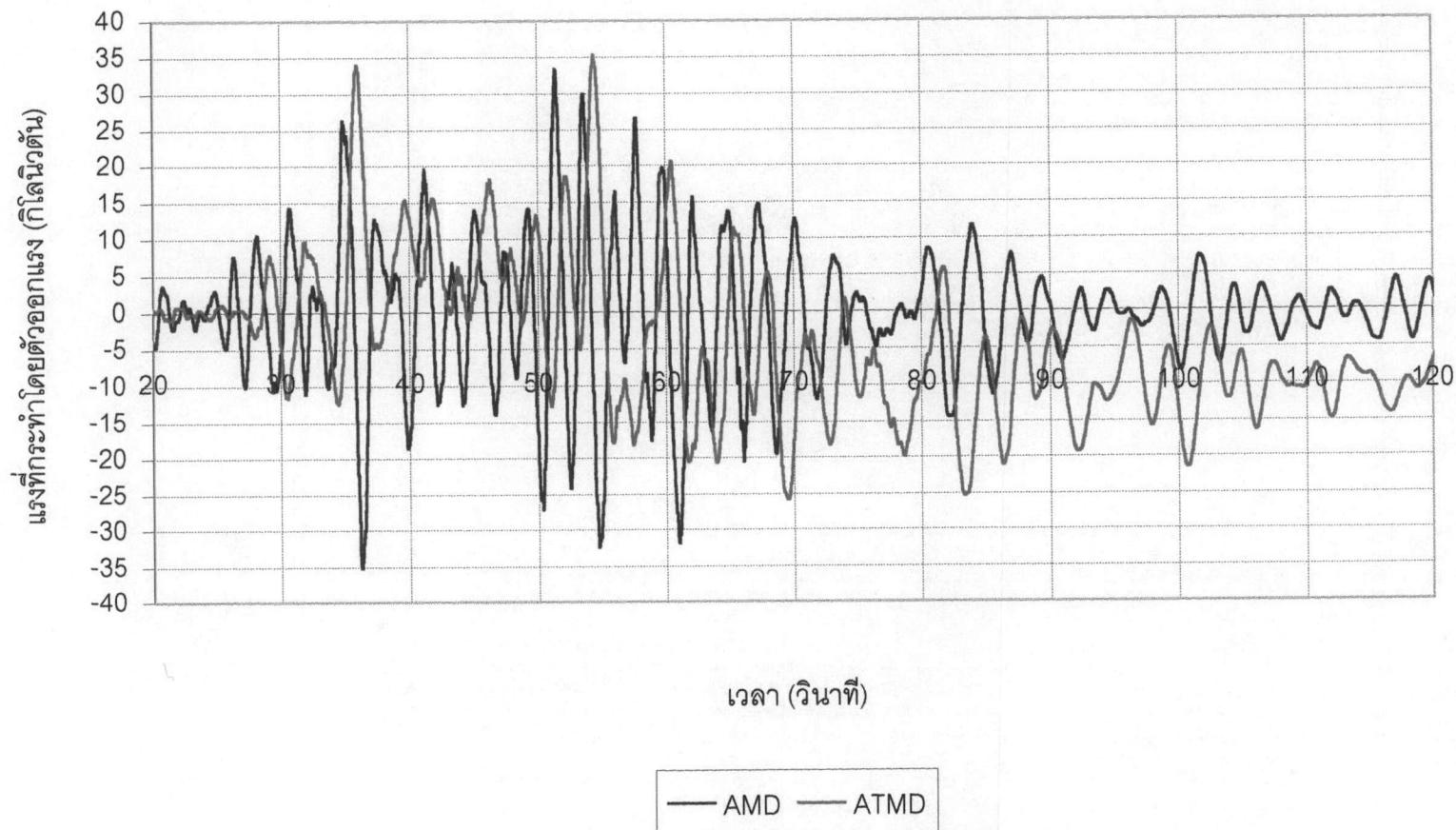
(ឡូតូឡូឡូ) ចោរបាយបានព្រមទាំងបានប្រើប្រាស់



เวลา (វินាទី)

— AMD — ATMD

រូបថត ន.11 ការអករេងដូយត៉ាអករេង រាយទីគំនិះផែនិះនៅក្នុង SCT ខ្លាត 0.11 ហេត្តុនៃការរេងនៅក្នុងតំបន់តំបន់



รูปที่ ฉ.12 การออกแบบโดยตัวออกแบบ ภายใต้ค่าสั่นผันดินไหว SCT ขนาด 0.15 เท่าของความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก

ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นายพินิต บุญยัง เกิดเมื่อวันที่ 18 มกราคม พ.ศ. 2521 ที่กรุงเทพมหานคร เป็นบุตรของรองศาสตราจารย์มานัส บุญยัง ซึ่งรับราชการอยู่ที่คณะวิทยาศาสตร์ มหาวิทยาลัยรามคำแหง กับอาจารย์พรวชี บุญยัง ซึ่งรับราชการอยู่ที่โรงเรียนเทพลีลา กรมสามัญศึกษา กระทรวงศึกษาธิการ ผู้เขียนได้เริ่มเข้ารับการศึกษาในระดับชั้นประถมศึกษาที่โรงเรียนอนุบาลพิบูลเวศ์ เขตพระโขนง กรุงเทพฯ และศึกษาในระดับชั้นมัธยมศึกษาตอนต้นและตอนปลายที่โรงเรียนบดินทรเดชา (สิงห์ สิงหนาทนี) จบการศึกษาระดับมัธยมศึกษาตอนปลายเมื่อปีการศึกษา 2537 จากนั้นได้เข้าศึกษาต่อระดับปริญญาตรีในคณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ภาควิชาวิศวกรรมโยธา จบการศึกษาเมื่อปีการศึกษา 2541 จากนั้นได้เข้าศึกษาต่อระดับปริญญาโท เมื่อปีการศึกษา 2542