

การเปรียบเทียบวิธีการตรวจล้อบความเอนเอียงของความคลาดเคลื่อนในการพยากรณ์



นางล่าว กานุจนา ต้นติรัตนานนท์

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาลิตริติค่าลั่ธรรมมหาปัณฑิต

ภาควิชาลิตริติ

บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

พ.ศ. 2532

ISBN 974-576-394-2

ลิขสิทธิ์ของบัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

015349

A COMPARISON OF MONITORING PROCEDURES
FOR DETECTING BIASEDNESS OF FORECAST ERRORS

Miss Kanjana Tuntirattananon

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements
for the Degree of Master of Science

Department of Statistics

Graduate School

Chulalongkorn University

1989

ISBN 974-576-394-2

หัวข้อวิทยานิพนธ์ การ เปรียบเทียบวิธีการตรวจล้อบความเอนเอียงของความคลาดเคลื่อนใน
การพยายาม

โดย นางสาวกัญจนा ตันติรัตนานนท์

ภาควิชา สังคม

อาจารย์ที่ปรึกษา ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ร้อยเอก มนพ วรากัด



บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของ
การศึกษาตามหลักสูตรปรัชญามหาบัณฑิต

..... ลายเซ็น คณบดีบัณฑิตวิทยาลัย
(ศาสตราจารย์ ดร. ภาวน วัชราภิญ)

คณะกรรมการล้อบวิทยานิพนธ์

..... ลายเซ็น ประธานกรรมการ
(รองศาสตราจารย์ ดร. สุรชัย พิศาลบุตร)

..... ลายเซ็น กรรมการ
(รองศาสตราจารย์ พรัชญ์ รุ่งอุทัยศิริ)

..... ลายเซ็น กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ร.อ. มนพ วรากัด)



กาญจนฯ ดันติรัตนานนท์ : การเปรียบเทียบวิธีการตรวจสอบความเอียงของความคลาดเคลื่อนในการพยากรณ์ (A COMPARISON OF MONITORING PROCEDURES FOR DETECTING BIASEDNESS OF FORECAST ERRORS) อ. ทีปรีกษา : ผศ. ร.อ. มนพ วรากาศ, 92 หน้า

การวิจัยครั้งนี้มีวัตถุประสงค์เพื่อหาข้อเสนอแนะคุณภาพรวมและเปรียบเทียบจำนวนค่าเบลาที่ต้องใช้ใน การตรวจสอบโดยเฉลี่ย ของวิธีการตรวจสอบที่ใช้ตรวจสอบความเอียงของความคลาดเคลื่อนในการ พยากรณ์ 4 วิธีคือ 1) การตรวจสอบแบบผลรวมลํะล้มอย่างง่าย 2) การตรวจสอบแบบปรับความ คลาดเคลื่อนให้เรียบ 3) การตรวจสอบแบบลําหลังพัฒน์ในตัวเอง 4) การตรวจสอบแบบผลรวมลํะล้ม ย้อนหลัง ในแต่ละค่าคงที่ที่ใช้ในการปรับให้เรียบในสูตรพยากรณ์ (α) และค่าคงที่ที่ใช้ในการปรับให้ เรียบในวิธีการตรวจสอบ (γ) ข้อมูลที่ใช้ในงานวิจัยได้มาจากการทดลองด้วยเทคโนโลยีคอมพิวเตอร์ โดย จำลองการทดลองด้วยเครื่องคอมพิวเตอร์ IBM 370/3031 1,000 ครั้ง สำหรับแต่ละสถานการณ์ที่ กำหนดในการคำนวณหาค่าจำนวนตัวอย่างที่ต้องใช้ตรวจสอบโดยเฉลี่ยของวิธีการตรวจสอบ 4 วิธี

ผลการวิจัยล้วนๆได้ดังนี้

กรณีที่ค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าค่าคงที่

วิธีการตรวจสอบแบบผลรวมลํะล้มย้อนหลัง จะมีประสิทธิภาพมากที่สุดในทุกค่าของ α แต่ในทาง ปฏิบัติ วิธีการตรวจสอบที่สามารถนำไปใช้ได้ง่ายและลําดากกว่าวิธีการตรวจสอบแบบผลรวมลํะล้มย้อนหลัง ฉะนั้น

1) เมื่อค่า $\alpha = 0.1$ วิธีการตรวจสอบที่เหมาะสมล้มคือ วิธีการตรวจสอบแบบลําหลังพัฒน์ ในตัวเอง

2) เมื่อค่า $\alpha = 0.2$ วิธีการตรวจสอบที่เหมาะสมล้มคือ วิธีการตรวจสอบแบบปรับความ คลาดเคลื่อนให้เรียบ

3) เมื่อค่า $\alpha = 0.3$ วิธีการตรวจสอบที่เหมาะสมล้มคือ วิธีการตรวจสอบแบบผลรวม ลํะล้มอย่างง่าย

4) ค่าคงที่ที่ใช้ในการปรับให้เรียบในวิธีการตรวจสอบ (γ) ที่เหมาะสมล้มที่จะนำไปใช้ เท่ากับ α

กรณีที่ค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าค่าไม่คงที่

1) เมื่อค่า $\alpha = 0.1$ วิธีการตรวจสอบที่มีประสิทธิภาพมากที่สุดคือ วิธีการตรวจสอบแบบ ลําหลังพัฒน์ในตัวเอง

2) เมื่อค่า $\alpha = 0.2$ วิธีการตรวจสอบที่มีประสิทธิภาพมากที่สุดคือ วิธีการตรวจสอบ แบบปรับความคลาดเคลื่อนให้เรียบ

3) เมื่อค่า $\alpha = 0.3$ วิธีการตรวจสอบที่มีประสิทธิภาพมากที่สุดคือ วิธีการตรวจสอบแบบผลรวมลํะล้มอย่างง่ายใช้ร่วมกับวิธีการตรวจสอบแบบปรับความคลาดเคลื่อนให้เรียบ

4) ค่าคงที่ที่ใช้ในการปรับให้เรียบในวิธีการตรวจสอบที่เหมาะสมล้มที่จะนำไปใช้คือ 0.05

ภาควิชา ลิตติ
สาขาวิชา สิตติ
ปีการศึกษา 2531

ลายมือชื่อนักศึกษา พญาไท สำเร็จระดับบัณฑิต
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา Dr. Somchai



KANJANA TUNTIRATTANANON : A COMPARISON OF MONITORING PROCEDURES FOR
DETECTING BIASEDNESS OF FORECAST ERRORS. THESIS ADVISOR:
ASST. PROF. CAPT. MANOP VARAPHAKDI. 92 pp.

The objective of the study was to fine control limits and compare the average run lengths of the monitoring procedures for detecting biasedness of forecast errors of four methods, namely, 1) Simple Cumulative Sum 2) Smoothed error 3) Autocorrelation and 4) Backward Cumulative Sum, for each smoothing constant (α) in forecast model and smoothing constant (γ) in monitoring procedures. The data for this experiment were obtained through simulation using Monte Carlo technique. The IBM 370/3031 Computer was used to calculate the average run lengths using all four methods. For each case the experiment was repeated 1000 times.

Results of the study are as follows :-

In case of MAD and MSE are fixed variances.

Backward Cumulative Sum is the most efficient monitoring procedure in every level of α , but on the performance of monitoring procedure, the following monitoring procedures are easier than the Backward Cumulative Sum.

- 1) When $\alpha = 0.1$, the suitable monitoring procedure is Autocorrelation.
- 2) When $\alpha = 0.2$, the suitable monitoring procedure is Smoothed error.
- 3) When $\alpha = 0.3$, the suitable monitoring procedure is Simple Cumulative Sum.
- 4) When $\alpha = 0.4$, the suitable smoothing constant in monitoring procedures is equal to α

In case of MAD and MSE and non-fixed variances.

- 1) When $\alpha = 0.1$, Autocorrelation is the most efficient monitoring procedure.
- 2) When $\alpha = 0.2$, Smoothed error is the most efficient monitoring procedure.
- 3) When $\alpha = 0.3$, Simple Cumulative Sum and Smoothed error are the most efficient monitoring procedures.
- 4) The suitable smoothing constant in monitoring procedures is 0.05

ภาควิชา สังกัด
สาขาวิชา สังกัด
ปีการศึกษา 2531

ลายมือชื่อนิสิต ๖๗๐๗๐๙๘๒๔๖๖๖
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา *John Leron*



กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธฉบับนี้ส่งเร็วฉุล่วงลงได้ด้วยความช่วยเหลืออย่างเต็มที่จากผู้ช่วยศาสตราจารย์ ร.อ. มนพ วรากาศดี ที่กรุณาให้คำปรึกษา แนะนำ ตลอดจนควบคุม ดูแล แก้ไขข้อบกพร่องต่าง ๆ เป็นอย่างเต็มใจตลอด ผู้เขียนขอกราบขอบพระคุณด้วยความรู้สึกขำบซึ้งและสั่นไหวในพระคุณเป็นอย่างสูง

ขอกราบขอบพระคุณคณะกรรมการสื่อวิทยานิพนธ์ ชี้ประกอบด้วย รองค่าล่ตราการย์
ดร. ล่ษัย พิค่าลุตระ รองค่าล่ตราการย์ ขุคัตติ อดมคัตติ รองค่าล่ตราการย์ นพรัตน์
รุ่งอุทัยศิริ ที่ได้ร่วมตรวจสอบและแก้ไขให้วิทยานิพนธ์ฉบับนี้ล่มบูรณ์ยิ่งขึ้น

ท้ายนี้ ผู้วิจัยได้ขอกราบขอบพระคุณ คุณพ่อ คุณแม่ และพี่ที่ห่วงใย เป็นกำลังใจ
ส่ง เตรียมลับลุนภาระเรียนของผู้วิจัย เล่ม莫名其妙สำเร็จการศึกษา

กาญจนฯ ตั้นติร์ตันงานที

สารบัญ



หน้า

บทคัดย่อภาษาไทย	๑
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	๘
กิตติกรรมประกาศ	๗
สารบัญตาราง	๘
สารบัญรูป	๙
บทที่ ๑ บทนำ	๑
1.1 ความสำคัญและความเป็นมาของปัญหา	๑
1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย	๓
1.3 สมมติฐานของการวิจัย	๓
1.4 ข้อตกลงเบื้องต้น	๔
1.5 ขอบเขตของการวิจัย	๔
1.6 คำจำกัดความ	๖
1.7 ประโยชน์ของการวิจัย	๖
บทที่ ๒ ตัวลิสติกดล้อบและผลงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	๗
2.1 ตัวแบบแนวโน้มเชิงเล่นไม่คงที่ตลอดช่วงและภาระ ปรับให้รับแบบรีบด่วน เชิงล่องค์รัฐ	๗
2.2 การตรวจล้อบแบบแทร็คกิ้งเชิงแผล	๑๐
2.3 การตรวจล้อบที่ใช้ในการศึกษา	๑๔
2.4 ผลงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	๒๓

สารบัญ (ต่อ)

หน้า

บทที่ 3	วิธีดำเนินการวิจัย	25
	3.1 การวางแผนการทดลอง	25
	3.2 ขั้นตอนการวิจัย	26
บทที่ 4	ผลการวิจัย	36
	4.1 ขอบเขตความคุมของวิธีการตรวจลือบความเรื่อง ของความคลาดเคลื่อนในการพยากรณ์	37
	4.2 การเปรียบเทียบจำนวนควบเวลาที่ต้องใช้ในการตรวจ- ลือบโดยเฉลี่ย (ARL) ของวิธีการตรวจลือบความ เรื่องของความคลาดเคลื่อนในการพยากรณ์	47
บทที่ 5	สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ	60
	5.1 สรุปผลการวิจัย	60
	5.2 ข้อเสนอแนะ	63
บรรณานุกรม		66
ภาคผนวก		67
ประวัติผู้เขียน		68

สารบัญตาราง

หน้า

ตารางที่

2.1	ตัวอย่างการคำนวณวิธีการตรวจสอบล้อบแบบผลรวมลํะล้มย้อนหลัง ..	19
4.1	ค่าขอบเขตควบคุมในกรณีที่ค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าไม่ถูกที่โดยปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้น เมื่อ $\lambda = 20$..	38
4.2	ค่าขอบเขตควบคุมในกรณีที่ค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าไม่ถูกที่โดยปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้น เมื่อ $\lambda = 40$..	39
4.3	ค่าขอบเขตควบคุมในกรณีที่ค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าไม่ถูกที่โดยไม่ปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้น เมื่อ $\lambda = 60$..	40
4.4	ค่าขอบเขตควบคุมในกรณีที่ค่าความแปรปรวน MAE และ MSE ฝ่าไม่ถูกที่โดยปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้น เมื่อ $\lambda = 100$..	41
4.5	ค่าขอบเขตควบคุมในกรณีที่ค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าคงที่โดยไม่ปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้นในปัจจุบัน ทดลองของวิธีการตรวจสอบล้อบแบบผลรวมลํะล้มอย่างง่าย	43
4.6	ค่าขอบเขตควบคุมในกรณีที่ค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าคงที่โดยไม่ปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้นในปัจจุบัน ทดลองของวิธีการตรวจสอบล้อบแบบปรับความคลาดเคลื่อนให้เรียบ ..	44
4.7	ค่าขอบเขตควบคุมในกรณีที่ค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าคงที่โดยไม่ปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้นในปัจจุบัน ทดลองของวิธีการตรวจสอบล้อบแบบลําหลังพันธ์ในตัวอง	45
4.8	ค่าขอบเขตควบคุมในกรณีที่ค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าคงที่โดยไม่ปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้นในปัจจุบัน ทดลองของวิธีการตรวจสอบล้อบแบบผลรวมลํะล้มย้อนหลัง	46

สารบัญตาราง (ต่อ)

หน้า

ตารางที่

4.9	ค่า ARL ของวิธีการตรวจสอบความเสื่อมของความ คลาดเคลื่อนในการพยากรณ์ ในการถือค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าไม่คุ้งที่โดยปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้น ในช่วงการทดสอบเมื่อ $l = 20$	48
4.10	ค่า ARL ของวิธีการตรวจสอบความเสื่อมของความ คลาดเคลื่อนในการพยากรณ์ ในการถือค่าความแปรปรวน MAD และ MSE ฝ่าคุ้งที่โดยไม่ปรับค่าตามข้อมูล ที่เพิ่มขึ้นในช่วงการทดสอบเมื่อ $l = 20$	55

สารบัญรูป

หน้า

รูปที่

3.1	แลดงรูปแบบความสัมพันธ์ระหว่าง Z_t และ t เมื่อระดับ โน้มของตัวแบบแนวโน้มเชิงเลี้ยวไม่คงที่ตลอดช่วงที่ เปลี่ยนแปลงไป	31
4.1	แลดงรูปแบบความสัมพันธ์ระหว่างค่า ARL และระดับแนว โน้มของตัวแบบ แนวโน้มเชิงเลี้ยวไม่คงที่ตลอดช่วงที่เปลี่ยน- แปลงไปในกรณีค่าความแปรปรวน MAD และ MSE สำคัญ ไม่คงที่โดยปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้นในช่วงการทดสอบเมื่อ $l = 20$ ของวิธีการตรวจสอบต่าง ๆ ในแต่ละระดับ ของค่า α และ γ	41
4.2	แลดงรูปแบบความสัมพันธ์ระหว่างค่า ARL และระดับแนว โน้มของตัวแบบแนวโน้มเชิงเลี้ยวไม่คงที่ตลอดช่วงที่เปลี่ยน - แปลงไปในกรณีค่าความแปรปรวน MAD และ MSE สำคัญคือ คงที่โดยไม่ปรับค่าตามข้อมูลที่เพิ่มขึ้นในช่วงการทดสอบเมื่อ $l = 20$ ของวิธีการตรวจสอบต่าง ๆ ในแต่ละระดับของ ค่า $\gamma = \alpha$	58