

การเปรียบเทียบสมรรถนะและการสิ้นสะท้อนของเครื่องยนต์ ๔ สูบ ๔ จังหวะ  
แบบเรียงเตี้ยระหว่างเครื่องยนต์หัว ๆ ไป และเครื่องยนต์  
ที่มีระบบลดการสิ้นสะท้อนแบบโมคที่สอง



นายศุภวุฒิ ดำรงค์พลาลิธิ์

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต

ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล

บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

พ.ศ. ๒๕๒๓

000247

Thesis Title        Performance and Vibration Characteristics of 4-Cycle  
4-Cylinder In-Line Engine Equipped with Second Mode  
Balancer System as Compared to Conventional Engine  
By                    Mr. Khoonavuthi Damrongplisit  
Department        Mechanical Engineering  
Thesis Advisor     Associate Professor Ittiphol Pan-Ngum, Ph.D.

---

Accepted by the Graduate School, Chulalongkorn University in  
partial fulfillment of the requirements for the Master's degree.

*S. Bunnag*

..... Dean of Graduate School

(Associate Professor Supradit Bunnag, Ph.D.)

Thesis Committee

*Pinai Sukhawarn*

..... Chairman

(Associate Professor Pinai Sukhawarn, Ph.D.)

*I. Pan-ny*

..... Member

(Associate Professor Ittiphol Pan-Ngum, Ph.D.)

*Withaya Yongchareon*

..... Member

(Assistant Professor Withaya Yongchareon, Ph.D.)

*P. Sermsrisuwan*

..... Member

(Assistant Professor Prasert Sermsrisuwan, M.S.)

หัวข้อวิทยานิพนธ์	การเปรียบเทียบสมรรถนะและการสั่นสะเทือนของเครื่องยนต์ ๔ สูบ ๔ จังหวะ แบบเรียงเตี้ยระหว่างเครื่องยนต์หัว ๆ ไป และ เครื่องยนต์ที่มีระบบลดการสั่นสะเทือนแบบโมคที่สอง
ชื่อผู้ผลิต	นาย คุณวุฒิ คำรงค์พลาลิทธิ
อาจารย์ที่ปรึกษา	รองศาสตราจารย์ ดร.อิทธิพล ปานงาม
ภาควิชา	วิศวกรรมเครื่องกล
ปีการศึกษา	๒๕๒๓



บทคัดย่อ

รถยนต์ขนาดเล็กและขนาดกลางนิยมใช้เครื่องยนต์ ๔ สูบ ๔ จังหวะ แบบเรียงเตี้ย เพราะข้อดีหลายประการดังเช่น ขนาดเบา ประหยัดเชื้อเพลิง ต้นทุนผลิตต่ำและผลิตง่าย อย่างไรก็ตามเครื่องยนต์นี้ก็มีความด้อยแฝงอยู่เนื่องจากการสั่นสะเทือนแบบโมคที่สอง (Second Mode) ในแนวตั้งและแนวหมุนข้าง (Vibromotive moment about crankshaft axis) เกิดขึ้นเนื่องจากการเคลื่อนไหวของลูกสูบและการเผาไหม้ สำหรับเครื่องยนต์ในการใช้งาน คุณสมบัติคู่หนึ่งที่มีความสำคัญมาก คือ ระดับเสียงต่องต่ำและระดับการสั่นสะเทือนต่องน้อย ซึ่งเครื่องยนต์ ๔ สูบนี้ ขาดคุณสมบัติดังกล่าว จึงทำให้ผู้ผลิตรถยนต์บางรายผลิตเครื่องยนต์ที่มีลูกสูบมากขึ้นหรือแบบ วี ที่เจียบกว่าและสั่นน้อยกว่า ดังนั้น ถ้าสามารถกำจัดการสั่นสะเทือน แบบโมคที่สองในเครื่องยนต์ ๔ สูบได้ อาจจะมีการผลิตเครื่องยนต์ ๔ สูบ ที่มีความจุมากขึ้นกว่าที่ผลิตในปัจจุบัน และมีสมรรถนะทัดเทียมเครื่องยนต์แบบ ๖ สูบ หรือ ๘ สูบ หรือ แบบ วี จะทำให้ได้ประโยชน์จากข้อดีดังกล่าวข้างต้น นอกจากนี้ในอนาคตเครื่องยนต์อาจจะต้องคิดอุปกรณ์พิเศษต่าง ๆ ที่จะทนการสั่นสะเทือนมากไม่ได้ จึงทำให้มีการคิดค้นวิธีกำจัดการสั่นสะเทือนแบบโมคที่สองขึ้น

หลักการกำจัดการสั่นสะเทือนในแนวตั้ง ได้นำมาใช้ในรถไถมานานแล้ว และสำหรับเครื่องยนต์ ๔ สูบ แลนเชสเตอร์ได้ประดิษฐ์อุปกรณ์ใช้กับรถยนต์อังกฤษบางรุ่นเมื่อประมาณ ๔๐ ปีก่อน ตั้งแต่นั้นมาก็ไม่มีสิ่งประดิษฐ์ใหม่ในแนวนี้ออกมาอีกเลย จนกระทั่ง นากามูระ และทีมงาน

ได้ออกแบบและติดตั้งเพลลาแบบลูกเบี้ยว (Eccentric Mass) หนึ่งชิ้นในเครื่องยนต์ ๔ สูบ แล้วให้หมุนด้วยความเร็ว ๒ เท่าของแครง (Crankshaft) เพื่อกำจัดการสั่นสะเทือนในแนวตั้งและลดการสั่นสะเทือนในแนวหมุนข้าง พร้อมทั้งกล่าวว่าระบบที่คิดใหม่นี้มีประสิทธิภาพดีมาก

วิทยานิพนธ์นี้ศึกษา เปรียบเทียบสมรรถนะและการสั่นสะเทือนของเครื่องยนต์ที่มีเพลลา ดังกล่าวกับเครื่องยนต์แบบธรรมดา โดยนำเครื่องยนต์ทั้งสองนี้ต่อเข้ากับไดนาโมมิเตอร์น้ำพร้อมติดตั้งระบบต่าง ๆ คือ ระบบจ่ายเชื้อเพลิง ระบบระบายความร้อน ระบบไฟและระบบไอเสีย นอกจากนี้ยังติดตั้งอุปกรณ์วิทยาศาสตร์เพื่อใช้วัดค่าต่าง ๆ ดังเช่น อุปกรณ์วัดปริมาณเชื้อเพลิงและอากาศที่ใช้ไป เป็นต้น สำหรับการสั่นสะเทือนในแนวตั้งวัดด้วยแอ็คเซลิโรมิเตอร์ (Accelerometer) ส่วนในแนวหมุนข้างนั้นวัดไม่ได้ด้วยอุปกรณ์ที่มีอยู่

ผลการทดลองแสดงว่าการสั่นสะเทือนในแนวตั้งแบบโมดที่สองของเครื่องยนต์ธรรมดา มีค่าสูงมากเมื่อเทียบกับเครื่องยนต์ที่มีเพลลากำจัดการสั่นสะเทือน อนึ่ง ถ้าเครื่องยนต์นี้ไม่มีเพลลา ดังกล่าว การสั่นสะเทือนจะต้องมีค่าสูงกว่าเครื่องยนต์ธรรมดาเพราะลูกสูบนี้น้ำหนักมากกว่า สำหรับการสั่นแบบโมดที่สองนี้ การคำนวณหาค่าจากสูตรทางทฤษฎีมีค่าใกล้เคียงกับผลการทดลอง

การสั่นสะเทือนแบบโมดที่หนึ่ง (First mode) นั้น ในทางทฤษฎีมีค่าเป็นศูนย์โดยมีสมมติฐานว่าลูกสูบทั้งสองมีมวลเท่ากัน แต่ในทางปฏิบัติการผลิตลูกสูบที่ละเป็นจำนวนมาก ๆ ลูกสูบทุกลูกไม่สามารถที่จะมีมวลเท่ากันได้ จึงทำให้เกิดการสั่นสะเทือนที่โมดนี้ ทั้งนี้ ถ้าการสั่นสะเทือนก็ไม่สูงมาก เมื่อเทียบกับที่โมดอื่น

สำหรับการสั่นสะเทือนแบบโมดที่สี่ (Fourth mode) นั้นพบว่าในเครื่องยนต์แบบที่มีเพลลากำจัดการสั่นสะเทือนที่ความเร็วรอบสูงมีค่ามากกว่าโมดที่สอง และเมื่อเทียบกับเครื่องยนต์แบบธรรมดาที่โมดที่สี่ด้วยกัน พบว่าการสั่นสะเทือนมีค่ามากกว่าทั้งทางทฤษฎีและจากการทดลอง

จากการศึกษาที่สรุปได้ว่าระบบกำจัดการสั่นสะเทือนแบบโมดที่สองที่ใช้ในรถยนต์ ๔ สูบนี้ สามารถลดการสั่นลงมาได้มากและแนวความคิดนี้สามารถที่จะนำมาใช้ได้กับเครื่องจักรกลและเครื่องยนต์อื่นได้อีกถ้าประสบปัญหาด้านการสั่นสะเทือน

Thesis Title	Performance and Vibration Characteristics of 4-Cycle 4-Cylinder In-Line Engine Equipped with Second Mode Balancer System as Compared to Conventional Engine
Name	Mr. Khoonavuthi Damrongplasit
Thesis Adviser	Associate Professor Ittiphol Pan-Ngum, Ph.D.
Department	Mechanical Engineering
Academic Year	1980

#### ABSTRACT

The most popular engine used in subcompact passenger automobile is 4-cycle 4-cylinder in-line engine to gain the advantages of lightweight, low fuel consumption, low cost and easy construction. However, it has an inherent inferiority of second mode vibration in the vertical and rolling directions, originating from the reciprocating parts and engine combustion. Low noise and vibration classified as one of very important characteristics in service is not satisfactory in 4-cylinder engine making some engine builders producing engines of more cylinders or V-type renowned for their low noise and vibration. If second mode vibration can be eliminated, it is possible that larger capacity 4-cylinder will replace engines of more cylinders or V-type to enjoy the mentioned advantages. Another reason for building engine with low level of vibration is that, in future engines may be required by regulation to be installed with special devices which cannot tolerate vibration to perform certain functions.

The idea of eliminating second mode vibration in vertical direction has been adopted in low speed engines such as rail vehicle for some time and for 4-cylinder engine, Lanchester devised a piece of mechanism fitted to certain British car engines about forty years ago. Since then there has not been any new device available until Nakamura and his associates designed and installed a pair of eccentric mass shafts rotating at twice the speed of crankshaft in

4 cylinder automobile engine and claimed their effectiyeness of eliminating second mode vertical and rolling vibration,

In this study the performance and vibration characteristics of engine equipped with second mode balancer system has been compared with those of conventional engine. For the investigation, the engines were coupled to hydraulic dynamometers and furnished with fuel and coolant supplies, electrical and exhaust systems as well as instruments necessary for measurement of engine performance. Vibration characteristics were measured by using an accelerometer mounted on a probe. Vertical vibration of both engines were compared but unfortunately additional instruments are required to be capable of measuring rolling vibration.

Experimental results indicate second mode vibration of engine equipped with balancer system are lower eventhough its reciprocating masses are heavier. First mode vibration theoretically should balance but unequal reciprocating masses cause small first mode unbalance. Second mode vibration is predominant in conventional engine but for engine with second mode balancer system fourth mode becomes significant at high speed. Prediction of second mode vertical vibration by theoretical formular agrees closely to experimental results.

It can be concluded that second mode balancer system fitted to 4 cylinder engine can effectively reduce the vibration and the idea can be adopted for other machines and engines if required.

## ACKNOWLEDGEMENT

The author wishes to acknowledge all the generous assistance and advice readily given by Assc. Prof. Dr. Ittiphol Pan-Ngum. He also wishes to thank Ass. Prof. Chullapong Chullaphodi of Prince of Songkla University for **the lending** of vibration measuring set without which this work cannot be completed.

The author is also very grateful to the staff of **Mechanical Engineering Department** for their support.

## TABLE OF CONTENTS

Chapter	Title	Page
	Title Page . . . . .	i
	Thesis Approval . . . . .	iii
	Abstract . . . . .	vi
	Acknowledgement . . . . .	viii
	Table of Contents . . . . .	ix
	List of Tables . . . . .	x
	List of Figures . . . . .	xi
	List of Symbols . . . . .	xiv
I	Introduction . . . . .	1
II	Theory of Reciprocating Engine . . . . .	7
III	Experimental Method . . . . .	21
IV	Results and Discussion . . . . .	32
V	Conclusions . . . . .	58
VI	Suggestion For Furthur Work . . . . .	60
	References . . . . .	62
	Appendix . . . . .	64
	Vita . . . . .	70





## LIST OF TABLES

Table		Page
1-1	Unbalanced Harmonic Orders for In-Line Engines . . .	4
1-2	Unbalanced Orders of Inertia Forces in V-Engines . . .	4
3-1	Octave Filter Center Frequency Setting for Measuring Engine Vibration Mode. . . . .	26
4-1	Acceleration of Vibration at Engine Support Bracket for Conventional Engine. . . . .	48
4-2	Acceleration of Vibration at Engine Support Bracket for Balanced Engine. . . . .	49
4-3	Comparison Between Experimental and Theoretical Valves of Fourth Mode Vibromotive Force at No Load. . . . .	51
A-1	Comparison Between Experimental and Theoretical Valves of Secondary Vibromotive Force for Conventional Engine. . . . .	65
A-2	Experimental Valves of Secondary Vibromotive Force for Balanced Engine. . . . .	65

LISTS OF FIGURES

Figure		Page
1-1	Second Model Vertical Force Balancer in Rail Vehicle .	6
1-2	Lanchester Second Mode Vertical Force Balancer. . . .	6
2-1	Single Cylinder . . . . .	8
2-2	Harmonic Coefficients of Torque Fluctuation by Explosion in 4-Cylinder Engine . . . . .	13
2-3	Counter Balancing Shafts . . . . .	13
2-4	Counter Balancing System for Equilibration of Vertical Force Only . . . . .	18
2-5	Optimum Counter-Balancing System . . . . .	18
2-6	Operational Principle of Counter Balancing System .	19
3-1	Conventional Engine . . . . .	23
3-2	Second Mode Counter Balancing Shaft Engine . . . .	23
3-3	Counter Balancing Shafts . . . . .	24
3-4	Counter Balancing Shafts as Equipped on Engine . .	24
3-5	Vibration Measuring Instrument . . . . .	27
3-6	Vibration Measurement . . . . .	27
4-1	Acceleration of Vibration at Left Support Bracket Plotted Against Octave Filter Centre Frequency for Conventional Engine . . . . .	32
4-2	Acceleration of Vibration at Valve Rocker Cover Plotted Against Octave Filter Centre Frequency for Conventional Engine . . . . .	34
4-3	Acceleration of Vibration at Carburetor Plotted Against Octave Filter Centre Frequency for Conventional Engine	35

Figure		Page
4-4	Acceleration of Vibration at Left Engine Test Bed Plotted Against Octave Filter Centre Frequency for Conventional Engine. . . . .	36
4-5	Acceleration of Vibration at Right Engine Test Bed Plotted Against Octave Filter Centre Frequency for Conventional Engine. . . . .	37
4-6	Acceleration of Vibration at Right Support Bracket Plotted Against Octave Filter Centre Frequency for Balanced Engine. . . . .	39
4-7	Acceleration of Vibration at Left Support Bracket Plotted Against Octave Filter Centre Frequency for Balanced Engine. . . . .	40
4-8	Acceleration of Vibration at Valve Rocker Cover Plotted Against Octave Filter Centre Frequency for Balanced Engine. . . . .	41
4-9	Acceleration of Vibration at Carburetor Plotted Against Octave Filter Centre Frequency for Balanced Engine. . . . .	42
4-10	Acceleration of Vibration at Engine Test Bed Plotted Against Octave Filter Centre Frequency for Balanced Engine. . . . .	43
4-11	Frequency Response of Accelerometer with Probe	44
4-12	Frequency Characteristics of Octave Filter	44

Figure		Page
4-13	Comparison of Vibration Characteristics at No Load as Measured at Engine Support Bracket. . .	46
4-14	Comparison of Vibration Characteristics at No Load as Measured at Carburetor. . . . .	47
4-15	Performance Curve for Conventional Engine at Full Throttle. . . . .	52
4-16	Performance Curve for Balanced Engine at Full Throttle. . . . .	54
4-17	Comparison of Vibration Characteristics at Full Load as Measured at Engine Support Bracket. . .	55
4-18	Second Mode Vibration Force Plotted Against Engine Speed. . . . .	56
A-1	Acceleration of Vibration Plotted Against Mode of Vibration at Constant Engine Speed and Part Load. . . . .	66
A-2	Acceleration of Vibration Plotted Against Mode of Vibration at Constant Engine Speed and No Load. . . . .	67

## LIST OF SYMBOLS

SYMBOLS	DESCRIPTION
$a$	acceleration
$a_1, a_2$	harmonic coefficients
$A_2, A_4$	harmonic coefficients
$b_2, b_4$	harmonic coefficients
$B_2, B_4$	harmonic coefficients
$D$	diameter of cylinder
$F_i$	reciprocating inertia force in $i$ direction
$F_{Bi}$	balancing inertia force in $i$ direction
$F_R$	rotating inertia force
$G, g$	acceleration of vibration
$k_e$	radius of gyration
$k_i$	constant
$l$	length of connecting rod
$m$	weight
$m_i$	eccentric mass of balancing shaft
$M_i$	vibromotive moment in $i$ direction
$M_p, M_{comb}$	gas pressure torque
$M_{bi}$	balancing moment in $i$ direction
$M_M$	correcting couple
$M_R$	residual couple
$N$	number of balancing shafts
$p$	ratio of $r/l$

SYMBOLS	DESCRIPTION
$P$	gas force
$r$	crank radius
$r_i$	eccentricity of balancing shaft $i$
$R$	distance from centre of piston pin bearing to its centre of gravity
$y_i$	coordinates of balancing shaft $i$ in $y$ direction
$z_i$	coordinates of balancing shaft $i$ in $z$ direction
$\dot{z}$	velocity of piston
$\ddot{z}$	acceleration of piston
$\alpha$	phase angle of eccentric mass
$\omega$	rotational speed of the crank
$\theta$	crank angle
$\ddot{\phi}$	angular acceleration of connecting rod