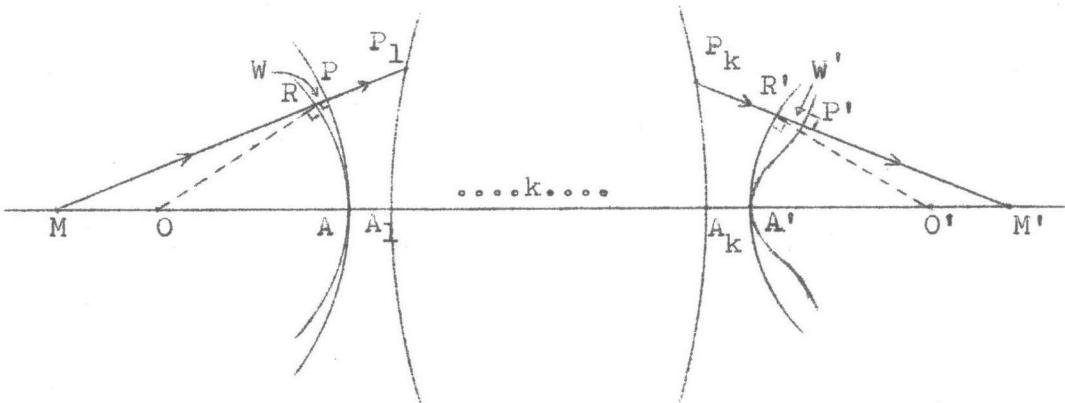


ເອກສາງອາງອິນ

1. Johnson, B.K. Optics and Optical Instruments. New York:
Dover Publications, 1960.
2. Jenkins, F.A., and White, H.E. Fundamentals of Optics.
4th ed. Kogakusha: McGraw-Hill Book Co., 1976.
3. Martin, L. C. An Introduction to Applied Optics.
London: Sir Isaac Pitman & Sons, 1932.
4. Longhurst, R. S. Geometrical and Physical Optics. 2d ed.
London: Longman, 1967.
5. Monk, G. S. Light Principles and Experiments. New York:
McGraw-Hill Book Co., 1937.
6. Padgham, C. A. Optics and Sound. London: Sir Isaac Pitman &
Sons, 1955.
7. Conrady, A. E. Applied Optics and Optical Design. New York:
Dover Publications, 1957.
8. Strong, J. Procedures in Experimental Physics. Englewood
Cliffs, N. J.: Prentice-Hall, 1938.
9. Valasek, J. Introduction to Theoretical and Experimental
Optics. New York: John Wiley & Sons, 1949.
10. Mohanty, J. C., and Mishra, D. K. University Practical
Physics. Ludhiana, Delhi: Kalyani Publishers, 1975.

ภาคบวก

เมื่อให้ແສງພານຮະບບທັນສາສຕຣ ກັງຢູ່ປີ້ พ. 1 ໂດຍມີ



ຮູບທີ່ ພ. 1

W ເປັນ ຄວາມຄລາດເຊີງຫາຄລຸນຂອງຮັງລືກກະຮບນ

W' ເປັນ ຄວາມຄລາດເຊີງຫາຄລຸນຂອງຮັງລືກທິກແບນຮະບບທັນສາສຕຣອອກນາ

ເພຣະນະນັ້ນ ຄວາມຄລາດຂອງຮະບບທັນສາສຕຣໄດ້ $\delta_w = w' - w = [R'P'] - [RP]$

ນີ້ເພື່ອພິຈາລາກທາງເດີນເຊີງທັນສາສຕຣຂອງແສ່ງໄກວ່າ

ທາງເດີນເຊີງທັນສາສຕຣຈາກ A ຫຼື A' = ທາງເດີນເຊີງທັນສາສຕຣອອກແສ່ງ ຈາກ P ຫຼື P'

$$\text{ນັ້ນຄວບ } [AA_1 + \dots + A_k A'] = -[RP] + [RP_1 + \dots + P_k R'] + [R'P']$$

$$[R'P'] - [RP] = [AA_1 + \dots + A_k A'] - [RP_1 + \dots + P_k R']$$

ດໍານີ້ໂຄງເພີ່ມຫີ່ນີ້ດໍານີ້ ຈະໄກວ່າ

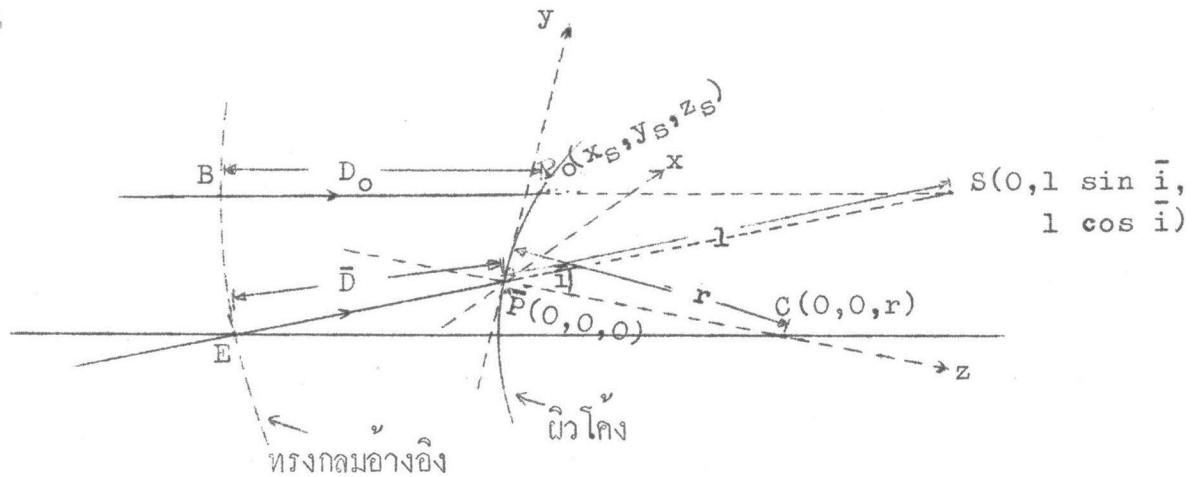
$$\delta_w = n(AA_1) - n'(A_1 A') - n(RP_1) + n'(P_1 R')$$

$$= n'(P_1 R' - A_1 A') - n(RP_1 - AA_1)$$

$$\text{ให้ } AA_1 = \bar{D}, RP_1 = D, A_1A' = \bar{D}', P_1R' = D'$$

$$\delta w = n'(D' - \bar{D}') - n(D - \bar{D}) = \Delta n(D - \bar{D}) \quad (\text{พ. 1})$$

พิจารณาผิวโค้ง เกี่ยวในรูปที่ พ. 2 ชั้นนูก P เป็นชั้นของผิว รังสีทุกประบทผิวโค้ง



รูปที่ พ. 2

เส้นอ่อนก้มจากจุด S กันนน S ทำให้เป็นตัดของผิวโค้ง รังสีสู่สำคัญบนจุด P จะทำมุมตก i

เส้นโค้งประเป็นทรงกลมของอิง (reference sphere) ที่ S เป็นจุดศูนย์กลาง รังสีสู่สำคัญจะตัดทรงกลมของอิงที่จุด E ระยะจาก E ถึง P เท่ากับ D ส่วน รังสีเส้นบนตัดทรงกลมของอิงที่จุด B และตัดผิวโค้งที่จุด P_0 ระยะ BP_0 เท่ากับ D_0

เนื่อง S เป็นจุดศูนย์กลางของทรงกลมของอิง BE จะได้ $BS = ES$

คงแกนระบบการที่เชยันที่จุด P โภชอร์คเนตรของจุด P จะเป็น $P(0, 0, 0)$ และของจุด P_0 เป็น $P_0(x_s, y_s, z_s)$

$$\text{ให้ } \bar{P}C = r \text{ และ } \bar{P}S = l$$

จากสมการ (บ. 1) ความคลาดเคลื่อนของระบบทัศนศาสตร์ $\delta w = \Delta n(D_o - \bar{D})$

$$\begin{aligned}\text{จากรูปที่ บ. 2 } D_o - \bar{D} &= BS - P_o S - ES + \bar{P}S \\ &= \bar{P}S - P_o S\end{aligned}$$

$$n(D_o - \bar{D}) = n[\bar{P}S - P_o S] = n[l - P_o S]$$

$$\begin{aligned}\text{จากรูปที่ บ. 2 } (P_o S)^2 &= x_s^2 + (y_s - l \sin i)^2 + (z_s - l \cos i)^2 \\ (P_o S)^2 &= (x_s^2 + y_s^2 + z_s^2) + l^2 - 2 \left\{ y_s l \sin i + z_s l \cos i \right\}\end{aligned}$$

จากสมการของผิวโค้งได้ว่า

$$x_s^2 + y_s^2 + (z_s - r)^2 = r^2$$

$$x_s^2 + y_s^2 + z_s^2 = 2rz_s$$

$$\text{จากรูป } x_s^2 + y_s^2 + z_s^2 = (\bar{P}P_o)^2$$

$$\text{เพรียบเทียบ } 2z_s = \frac{(\bar{P}P_o)^2}{r}$$

$$\begin{aligned}(P_o S)^2 &= (\bar{P}P_o)^2 + l^2 - 2y_s l \sin i - \frac{(\bar{P}P_o)^2 l \cos i}{r} \\ &= l^2 \left[1 - \frac{1}{l} \left\{ (\bar{P}P_o)^2 \left(\frac{\cos i}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s \sin i \right\} \right]\end{aligned}$$

$$(P_o S) = l \left[1 - \frac{1}{l} \left\{ (\bar{P}P_o)^2 \left(\frac{\cos i}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s \sin i \right\} \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$= l \left[1 - \frac{1}{2l} \left\{ (\bar{P}P_o)^2 \left(\frac{\cos i}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s \sin i \right\} \right]$$

$$= \frac{-1}{8l^2} \left\{ (\bar{P}P_o)^2 \left(\frac{\cos i}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s \sin i \right\}^2$$

$$= \frac{-1}{16l^3} \left\{ (\bar{P}P_o)^2 \left(\frac{\cos i}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s \sin i \right\}^3$$

$$= \dots]$$

$$1 - (P_o S) = (\bar{P}S) - (P_o S) = \frac{1}{2} \left\{ (\bar{P}P_o)^2 \left(\frac{\cos \bar{i}}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s \sin \bar{i} \right\}$$

$$+ \frac{1}{81} \left\{ (\bar{P}P_o)^2 \left(\frac{\cos \bar{i}}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s \sin \bar{i} \right\}^2$$

$$+ \frac{l}{161} \left[(\bar{P}P_o)^2 \left(\frac{\cos \bar{i}}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s \sin \bar{i} \right]^3$$

$$(\bar{P}_S) - (P_o \mathcal{G}) = D_o - \bar{D}$$

$$\Delta n(D_o - \bar{D}) = \frac{1}{2} \left\{ (\bar{P}P_o)^2 \Delta n \left(\frac{\cos i}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s (\Delta n \sin i) \right\} \\ + \frac{1}{8nl} \left\{ (\bar{P}P_o)^2 \Delta n \left(\frac{\cos i}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s (\Delta n \sin i) \right\}^2 \\ + \dots \quad (w. 2)$$

จากกลุ่มของการหักเห

$$\frac{n'}{l'} - \frac{n}{l} = \frac{n' \cos i' - n \cos i}{r}$$

$$n \left\{ \frac{\cos i}{r} - \frac{1}{l} \right\} - n \left\{ \frac{\cos \bar{i}}{r} - \frac{1}{l} \right\} = 0$$

$$\Delta n \left\{ \frac{\cos i}{r} - \frac{1}{l} \right\} = 0$$

$$\text{จากกฎของสเนล} \quad n' \sin i' = n \sin i$$

$$n' \sin i' - n \sin i = 0$$

$$\text{ເພງະບຸນ} \quad \Delta n \sin i = 0$$

สมการ (๒) จะเหลือเป็น

$$\Delta n(D_o - \bar{D}) = \frac{1}{8nl} \left\{ (\bar{P}P_o)^2 \Delta n \left(\frac{\cos \bar{i}}{r} - \frac{1}{l} \right) + 2y_s (\Delta n \sin \bar{i}) \right\}^2 + \dots$$

$$= \frac{1}{8} \frac{h_s^2}{nl} \left\{ \left(\frac{\bar{P}P_o}{h_s} \right)^2 \Delta n \left(\frac{h_s \cos \bar{i}}{r} - \frac{h_s}{l} \right) + \frac{2y_s}{h_s} (\Delta n \sin \bar{i}) \right\}^2$$

$$+ \dots \dots \dots$$

โดยที่ h_s เป็นรัศมีของวงเวก

$$\text{จด } n \left(\frac{h_s \cos i'}{r} - \frac{h_s}{l'} \right) = n \left(\frac{h_s \cos i}{r} - \frac{h_s}{l} \right) = A_s$$

$$\text{และ } n' \sin i' = n \sin i = B_s$$

$$\begin{aligned} \text{เพรากะฉะนัน } \Delta n(D_o - D) &= \frac{1}{8} \left\{ \left(\frac{\bar{P}P_o}{h_s} \right)^2 A_s^2 + \frac{2y_s}{h_s} B_s \right\}^2 h_s \Delta \left(\frac{u_s}{n} \right) + \dots \\ &= \frac{1}{8} \left\{ \left(\frac{\bar{P}P_o}{h_s} \right)^4 A_s^2 + 4 \left(\frac{\bar{P}P_o}{h_s} \right)^2 \left(\frac{y_s}{h_s} \right) A_s B_s \right. \\ &\quad \left. + 4 \left(\frac{y_s}{h_s} \right)^2 B_s^2 \right\} h_s \Delta \left(\frac{u_s}{n} \right) + \dots \\ &= \frac{1}{8} A_s^2 h_s \Delta \left(\frac{u_s}{n} \right) \left(\frac{\bar{P}P_o}{h_s} \right)^2 + \frac{1}{2} A_s B_s h_s \Delta \left(\frac{u_s}{n} \right) \\ &\quad \left(\frac{\bar{P}P_o}{h_s} \right)^2 \left(\frac{y_s}{h_s} \right) + \frac{1}{2} B_s^2 h_s \Delta \left(\frac{u_s}{n} \right) \left(\frac{y_s}{h_s} \right)^2 + \dots \end{aligned}$$

(พ. 3)

$$\begin{aligned} \text{จะเห็นได้วาเทอมแรกในสมการ (พ. 3) คือ ความคลาดทรงกลม และ} \\ \text{เทอมสอง คือ โภโน } \text{โดยที่ } \left(\frac{\bar{P}P_o}{h_s} \right) = r \text{ และ } \left(\frac{y_s}{h_s} \right) = \sigma r \cos \phi \\ \text{นั่นคือ ภาคล้มประลักษณ์ของความคลาดทรงกลม } o^W_{40} = \frac{1}{8} A_s^2 h_s \Delta \left(\frac{u_s}{n} \right) \\ = \frac{1}{8} S_I \end{aligned}$$

$$\text{โดยที่ } S_I = A_s^2 h_s \Delta \left(\frac{u_s}{n} \right)$$

$$\begin{aligned} \text{และภาคล้มประลักษณ์ของโภโน } l^W_{31} &= \frac{1}{2} A_s B_s h_s \Delta \left(\frac{u_s}{n} \right) \\ &= \frac{1}{2} S_{II} \end{aligned}$$

$$\text{โดยที่ } S_{II} = A_s B_s h_s \Delta \left(\frac{u_s}{n} \right)$$

ประวัติ

ชื่อ

นายชาคร วิภษณ์นิช

การศึกษา วิทยาศาสตรบัณฑิต (พลิกส์) ชุพาลงกรณ์มหาวิทยาลัย 2516

ทุนการศึกษา โครงการพัฒนามหาวิทยาลัย เป้าหมาย 2517-2519