

บทที่ 3

สรุปผลการวิเคราะห์และข้ออภิปราย

ในการคำนวณหาค่าตอบที่เป็นตัวเลขในครั้งนีเพื่อเป็นการประหยัดเวลาและเพื่อเป็นการแสดงให้เห็นถึงอัตราการบรรจบ (Rate of convergence) ของอนุกรมของคำตอบที่ได้จากการศึกษานี้ จึงได้ใช้เพียงสามเทอมของอนุกรม นั่นคือใช้ค่า A_1, A_2, A_3 เท่านั้น โดยได้คำนวณสำหรับแผ่นพื้นรูปสามเหลี่ยม สี่เหลี่ยม ห้าเหลี่ยม หกเหลี่ยมและแปดเหลี่ยมไว้ให้ดูเป็นตัวอย่าง ส่วนค่าของอัตราส่วนบัพของนั้นกำหนดให้เท่ากับ 0.1, 0.2 และ 0.3 ซึ่งจะได้ค่าของ A_1, A_2 และ A_3 ดังแสดงในตารางข้างล่างนี้

k = 3

	v = 0.1	v = 0.2	v = 0.3
A_1	0.717	0.704	0.693
A_2	0.142	0.136	0.130
A_3	0.022	0.021	0.020

k = 4

	v = 0.1	v = 0.2	v = 0.3
A_1	1.010	0.986	0.960
A_2	0.178	0.169	0.160
A_3	0.003	0.003	0.002

k = 5

	v = 0.1	v = 0.2	v = 0.3
A ₁	1.406	1.365	1.324
A ₂	0.012	0.007	0.002
A ₃	-2.49x10 ⁻⁴	-2.33x10 ⁻⁴	-2.26x10 ⁻⁴

k = 6

	v = 0.1	v = 0.2	v = 0.3
A ₁	1.644	1.592	1.539
A ₂	-0.185	-0.183	-0.180
A ₃	2.542x10 ⁻³	2.510x10 ⁻³	2.477x10 ⁻³

k = 8

	v = 0.1	v = 0.2	v = 0.3
A ₁	1.512	1.464	1.410
A ₂	-2.059x10 ⁻³	-1.988x10 ⁻³	-1.941x10 ⁻³
A ₃	-3.36x10 ⁻⁷	-3.26x10 ⁻⁷	-3.547x10 ⁻⁷

เมื่อแทนค่าที่ได้แสดงไว้ในตารางข้างบนลงในสมการของระยะโค้ง (10) และหน่วยแรงลัพธ์ต่าง ๆ สมการ (35) ถึง (70) ก็สามารถคำนวณค่าที่เป็นตัวเลขดังได้แสดงไว้ในรูปของกราฟในรูปที่ 3 ถึง 10 เฉพาะเมื่อค่า v = 0.3

ในรูปที่ 3 และที่ 4 จะเห็นได้ว่า ระยะโค้งจะมีค่าน้อยลงเมื่อ k มีค่ามากขึ้น นั่นคือแผ่นพื้นที่มีจำนวนด้านมากกว่าจะมีระยะโค้งน้อยกว่า และเมื่อค่า k เข้าใกล้อนันต์ ก็คือกรณีที่เป็น

แผ่นพื้นวงกลมมีฐานรองรับแบบธรรมดา (simply supported circular plate) นั้นเอง ซึ่งจะ
มีระยะโก่งน้อยที่สุดดังได้แสดงไว้ในรูปที่ (3) และ (4) แล้วด้วย สำหรับกรณีแผ่นพื้นรูปสามเหลี่ยมและหก
เหลี่ยม ($k=3$ และ $k=6$) ได้นำค่าที่ได้จาก สูตรรวม สุริยะมงคล และประณต สุริยะ⁽⁴⁾ สูตรศักดิ์
พลชัยนาवासกุล⁽⁵⁾ และประสงค์ อิงสุวรรณ⁽⁷⁾ มาเปรียบเทียบไว้ให้เห็นในรูปเดียวกัน ซึ่งจะ
เห็นได้ว่า สำหรับกรณีรูปสามเหลี่ยมทั้งการวิเคราะห์และการทดลองได้ค่าใกล้เคียงกันมีความคลาด
เคลื่อนน้อยกว่า 2 % แต่กรณีรูปหกเหลี่ยมนั้นมีความคลาดเคลื่อนในเกณฑ์ 20 % เมื่อคิดที่ศูนย์
กลางของแผ่นพื้นที่ซึ่งระยะโก่งมีค่ามากที่สุด

ในรูปที่ 5 และรูปที่ 6 จะเห็นได้ว่า โมเมนต์คัต M_p มีค่าเข้าใกล้ศูนย์ที่จุดที่แรง P
กระทำและมีค่าเข้าใกล้ศูนย์ที่ขอบดังรูปที่ 6 ส่วนในรูปที่ 5 นั้นจะเห็นได้ว่า ค่าโมเมนต์คัตต่อ
หน่วยความยาวไม่เป็นศูนย์ที่มุมของแผ่นพื้น แต่อย่างไรก็ตามที่จุดซึ่งเป็นมุมนั้นมีความยาวเป็นศูนย์
ดังนั้น จึงไม่มีผลอะไร ในรูปที่ 5 และรูปที่ 6 จะเห็นได้ว่า ค่าตอบที่ได้จากเอกสารอ้างอิง
(4) และ (7) ใกล้เคียงกับคำตอบของการศึกษาครั้งนี้

ในรูปที่ 7 และ 8 ซึ่งแสดงค่าโมเมนต์คัต M_0 จะเห็นได้ว่า ค่าตอบที่ได้ ใกล้เคียง
เอกสารอ้างอิง (4) และ (7)

ส่วนในรูปที่ 9 และ 10 จะเห็นว่า แรงเฉือนเคียร์คอฟมีค่าใกล้ศูนย์ที่จุดที่รับแรง
กระทำและจุดที่เป็นฐานรองรับ ส่วนที่ขอบอิสระ ซึ่งตามทฤษฎีจะต้องมีค่าเป็นศูนย์นั้น เนื่องจาก
เราตัดอนุกรมเพียงแค่สามพจน์แรก จึงให้ค่าคลาดเคลื่อนจากศูนย์ไปบ้าง

ในรูปที่ 11 และ 12 ได้แสดงค่าของโมเมนต์คัต M_ξ และแรงเฉือนเคียร์คอฟ V_ξ
ซึ่งแปรผันตามขอบอิสระ จะเห็นได้ว่า ค่าตอบที่ได้จากอนุกรมเพียงสามพจน์ก็ให้ค่า V_ξ เกือบจะ
เป็นศูนย์ ส่วนค่า M_ξ ก็มีค่าน้อยเมื่อเทียบกับค่าที่จุดใกล้แรงกระทำ โดยผลรวมตลอดแนวขอบ
ของ M_ξ และ V_ξ เป็นศูนย์เสมอ ซึ่งอาจพิสูจน์สภาพสมดุลย์ของค่าตอบที่ได้โดยเมื่อคำนวณค่า
แรงที่มุม (corner force) R หรือคือแรงปฏิกิริยาของฐานแต่ละต้น โดยใช้สมการ (51)
ก็จะได้ $R = 2M_{\xi n} (1, 0_-)$ มีค่าเป็น $\frac{P}{k}$ เสมอ

อย่างไรก็ตาม เมื่อกำหนดโดยใช้อนุกรมเพียงสามพจน์แรก แรงที่มุมสำหรับรูปเหลี่ยมต่างๆ อาจสรุปได้ดังนี้

k	$R=2M_{\text{sin}}(1,0)$	R ที่ถูกต้อง	% คลาดเคลื่อน
3	0.322 P	0.33 P	3.3
4	0.248 P	0.25 P	0.8
5	0.199 P	0.20 P	0.5
6	0.166 P	0.167P	0.6