

ทฤษฎีที่ใช้ในการวิจัย

ในการวิจัยนี้ได้นำทฤษฎีทางสถิติต่าง ๆ มาใช้ดังต่อไปนี้

๒.๑ ลูกโซ่มาคอฟ (Markov Chain)

กระบวนการลูกโซ่มาคอฟ เป็นกระบวนการที่การเกิดของเหตุการณ์ในอนาคต พิจารณาจากเหตุการณ์ในสภาวะปัจจุบันเท่านั้น ลูกโซ่มาคอฟที่ง่ายที่สุดได้แก่ First order Markov chain ซึ่งมีคุณสมบัติดังนี้ คือ

๑. สภาวะ (state) และเวลาที่ทำการวัดเป็นจำนวนนับได้ (finite)
๒. ความน่าจะเป็นของการเกิดแต่ละสภาวะขึ้นอยู่กับสภาวะสุดท้ายที่เกิดก่อนหน้านั้น
๓. ความน่าจะเป็นในข้อ ๒ มีค่าคงที่

ในการทดสอบข้อมูลฝนรายวันว่า มีคุณสมบัติดังกล่าวหรือไม่ สิ่งแรกที่จะต้องหาก็คือ ความน่าจะเป็นของการเกิดฝน ซึ่งค่าเหล่านี้สามารถประมาณได้โดยวิธีที่เรียกว่า ความน่าจะเป็นสูงสุด (Maximum likelihood)

๒.๑.๑ Maximum likelihood estimates

จากการตั้งสมมติฐานว่า ความน่าจะเป็นของการเกิดฝนขึ้นอยู่กับลักษณะอากาศของวันที่อยู่ก่อนหน้านั้นเพียง ๑ วัน ดังนั้น ความน่าจะเป็นของการเกิดฝนจึงอยู่ในรูปของความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไข (Conditional probabilities) กล่าวคือ

ถ้าให้  $i, j$  = สภาวะต่าง ๆ ที่ประกอบด้วยการเกิดฝน และการไม่เกิดฝน ซึ่งในที่นี้จะแทนด้วย ๑ และ ๒ ตามลำดับ

และ  $t =$  เวลาที่เก็บรวบรวมข้อมูล (Times of observation)  
 $= 0, 1, 2, \dots, 30$  (หรือ 31)

จะได้ว่า  $P_{ij} =$  ความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไขของการเกิดฝน  
 $=$  ความน่าจะเป็นของการเกิดสภาวะ  $j$  เมื่อเวลา  $t$   
 โดยที่ได้เกิดสภาวะ  $i$  แล้วเมื่อเวลา  $t-1$

และ  $P_{ij} \geq 0$  ,  $\sum_{j=1}^2 P_{ij} = 1$

จากการประมาณความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไข  $P_{ij}$  โดยวิธี ความน่าจะเป็นสูงสุด จะได้ว่า

$$\hat{P}_{ij} = n_{ij} / \sum_{j=1}^2 n_{ij}$$

โดยที่  $n_{ij} = \sum_{t=1}^T n_{ij}(t)$

$n_{ij}(t) =$  จำนวนวันที่อยู่ในสภาวะ  $i$  และ  $j$  เมื่อเวลา  $t-1$   
 และ  $t$  ตามลำดับ

และ  $\sum_{j=1}^2 n_{ij} =$  จำนวนวันที่อยู่ในสภาวะ  $i$   
 $= \sum_{t=1}^T n_i(t-1)$

๒.๑.๒ โมเมนต์ (moments) ของ  $n_{ij}(t) - n_i(t-1) P_{ij}$

การทำโมเมนต์ต่าง ๆ ของ  $n_{ij}(t) - n_i(t-1) P_{ij}$  นี้

จุดประสงค์เพื่อที่จะนำค่าเหล่านี้ไปประกอบการพิจารณาการแจกแจงของตัวประมาณ

ค่า (estimates)  $\sqrt{n} (\hat{P}_{ij} - P_{ij})$

ให้  $n_k(0)$  = จำนวนวันที่อยู่ในสภาวะ  $k$ ,  $k = 1, 2$   
 เมื่อเวลา 0 (initial state)  
 $n$  = จำนวนเบทั้งหมด

จะได้ว่า  $\frac{n_k(0)}{n} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} \gamma_k$

โดยที่  $\gamma_k > 0$

และ  $\sum \gamma_k = 1$

เนื่องจาก  $n_{ij}(t)$  จะมีการแจกแจงแบบปกติ เมื่อขนาดตัวอย่างเพิ่มขึ้น

$$\text{และ } n_{ij}(t) = \sum_{k=1}^2 n_{k;ij}(t)$$

โดย  $n_{k;ij}(t)$  = จำนวนวันที่อยู่ในสภาวะ  $k$ ,  $i$  และ  $j$   
 เมื่อเวลา 0,  $t-1$  และ  $t$  ตามลำดับ

ให้  $P_{ij}^{[t]}$  = ความน่าจะเป็นของการเกิดสภาวะ  $j$  ที่เวลา  $t$   
 โดยที่สภาวะที่เวลา 0 คือ  $i$

$$\text{ฉะนั้น } P [n_{k;ij}(t)] = P_{ki}^{[t-1]} P_{ij}$$

และ โมเมนต์ต่าง ๆ ของ  $n_{k;ij}(t)$  คือ

$$E [n_{k;ij}(t)] = n_k(0) P_{ki}^{[t-1]} P_{ij}$$

$$\text{var} [n_{k;ij}(t)] = n_k(0) P_{ki}^{[t-1]} P_{ij} [1 - P_{ki}^{[t-1]} P_{ij}]$$

$$\text{และ } \text{Cov} [n_{k;ij}(t), n_{k;gh}(t)] = -n_k(0) P_{ki}^{[t-1]} P_{ij} P_{kg}^{[t-1]} P_{gh}$$

( $i, j \neq g, h$ )



ถ้ากำหนด  $n_{k,i}(t-1)$  โดยที่

$$n_{k,i}(t-1) = \sum_{j=1}^2 n_{k,ij}(t)$$

จะได้ว่า การแจกแจงอย่างมีเงื่อนไข (Conditional distribution) ของ  $n_{k,ij}(t)$  เมื่อกำหนด  $n_{k,i}(t-1)$  เป็นแบบ multinomial และมีความน่าจะเป็น  $P_{ij}$  โดยที่

$$E [n_{k,ij}(t) \mid n_{k,i}(t-1)] = n_{k,i}(t-1) P_{ij}$$

นั่นคือ โมเมนต์ต่าง ๆ ของ  $n_{k,ij}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ij}$  หาได้

ดังนี้

$$\begin{aligned} E [n_{k,ij}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ij}] &= EE \left\{ [n_{k,ij}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ij}] / n_{k,i}(t-1) \right\} \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{var} [n_{k,ij}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ij}] &= E [n_{k,ij}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ij}]^2 \\ &= EE \left\{ [n_{k,ij}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ij}]^2 / n_{k,i}(t-1) \right\} \\ &= E [n_{k,i}(t-1) P_{ij} (1 - P_{ij})] \\ &= n_k^{(0)} P_{ki}^{(t-1)} P_{ij} (1 - P_{ij}) \end{aligned}$$

$$\text{Cov} [n_{k,ij}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ij}, n_{k,ih}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ih}]$$

$$= E [n_{k,ij}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ij}] [n_{k,ih}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ih}]$$

$$= EE \left\{ [n_{k,ij}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ij}] [n_{k,ih}(t) - n_{k,i}(t-1) P_{ih}] / n_{k,i}(t-1) \right\}$$

$$= E [-n_{k,i}(t-1) P_{ij} P_{ih}]$$



$$= -n_k(0)P_{ki}^{[t-1]} P_{ij}P_{ih} \quad j \neq h$$

$$\begin{aligned} & \text{Cov} \left[ n_{k;ij}(t) - n_{k;i}(t-1)P_{ij}, n_{k;gh}(t) - n_{k;g}(t-1)P_{gh} \right] \\ &= E \left[ n_{k;ij}(t) - n_{k;i}(t-1)P_{ij} \right] \left[ n_{k;gh}(t) - n_{k;g}(t-1)P_{gh} \right] \\ &= EE \left\{ \left[ n_{k;ij}(t) - n_{k;i}(t-1)P_{ij} \right] \left[ n_{k;gh}(t) - n_{k;g}(t-1)P_{gh} \right] / \begin{matrix} n_{k;i}(t-1), \\ n_{k;g}(t-1) \end{matrix} \right\} \\ &= 0 \quad i \neq g \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \text{Cov} \left[ n_{k;ij}(t) - n_{k;i}(t-1)P_{ij}, n_{k;gh}(t+r) - n_{k;g}(t+r-1)P_{gh} \right] \\ &= E \left[ n_{k;ij}(t) - n_{k;i}(t-1)P_{ij} \right] \left[ n_{k;gh}(t+r) - n_{k;g}(t+r-1)P_{gh} \right] \\ &= EE \left\{ \left[ n_{k;ij}(t) - n_{k;i}(t-1)P_{ij} \right] \left[ n_{k;gh}(t+r) - n_{k;g}(t+r-1)P_{gh} \right] / \begin{matrix} n_{k;g}(t+r-1), n_{k;i}(t-1), n_{k;ij}(t) \end{matrix} \right\} \\ &= 0 \quad r > 0 \end{aligned}$$

จากการหาโมเมนต์ต่าง ๆ ของตัวแปร  $n_{k;ij}(t) - n_{k;i}(t-1)P_{ij}$  สามารถสรุปได้ว่า

$n_{k;ij}(t) - n_{k;i}(t-1)P_{ij}$  เป็น multinomial variable ซึ่ง mean เป็น 0 ความน่าจะเป็น  $P_{ij}$  และขนาดตัวอย่างเท่ากับ  $n_k(0)P_{ki}^{[t-1]}$  และ  $n_{k;ij}(t) - n_{k;i}(t-1)P_{ij}$  และ  $n_{k;gh}(s) - n_{k;g}(s-1)P_{gh}$  ต่างก็เป็นอิสระต่อกัน (independent) ถ้า  $t \neq s$  หรือ  $i \neq g$  เนื่องจาก  $n_k(0)$  คงที่ และ  $n_{k;ij}(t), n_{l;gh}(t)$  ต่างก็เป็นอิสระต่อกัน (เมื่อ  $k \neq l$ ) จะได้ว่า

$$E [n_{ij}(t) - n_i(t-1)P_{ij}] = 0$$

$$\text{Var} [n_{ij}(t) - n_i(t-1)P_{ij}] = \sum_{k=1}^2 n_k(0) P_{ki}^{[t-1]} P_{ij} (1 - P_{ij})$$

$$\text{Cov} [n_{ij}(t) - n_i(t-1)P_{ij}, n_{ih}(t) - n_i(t-1)P_{ih}] = - \sum_{k=1}^2 n_k(0) P_{ki}^{[t-1]} P_{ij} P_{ih}$$

$j \neq h$

$$\text{Cov} [n_{ij}(t) - n_i(t-1)P_{ij}, n_{gh}(s) - n_g(s-1)P_{gh}] = 0$$

$t \neq s$

หรือ  $i \neq g$

๒.๑.๓ การแจกแจงแบบแอสิมโทติกของตัวประมาณค่า (Asymptotic distribution of the estimates)

การหาการแจกแจงของตัวประมาณค่า  $\sqrt{n} (\hat{P}_{ij} - P_{ij})$

พิจารณาจาก

$$\begin{aligned} \sqrt{n} (\hat{P}_{ij} - P_{ij}) &= \sqrt{n} \left[ \frac{\sum_{t=1}^T n_{ij}(t)}{\sum_{t=1}^T n_i(t-1)} - P_{ij} \right] \\ &= \sqrt{n} \left[ \frac{\sum_{t=1}^T [n_{ij}(t) - n_i(t-1)P_{ij}]}{\sum_{t=1}^T n_i(t-1)} \right] \\ &= \frac{\sum_{t=1}^T [n_{ij}(t) - n_i(t-1)P_{ij}]}{\sum_{k=1}^2 \sum_{t=1}^T \eta_k P_{ki}^{[t-1]}} \quad (3.1) \end{aligned}$$

$\sqrt{n} (\hat{P}_{ij} - P_{ij})$  จะมี limiting distribution เดียวกันกับ (3.1) ดังนั้น  
จาก ๒.๑.๒ จะได้ว่า

$\sqrt{n} (\hat{P}_{ij} - P_{ij})$  มี limiting normal distribution ที่มี

$$\text{mean} = 0$$

$$\text{variance} = P_{ij}(1 - P_{ij}) / \phi_i$$

$$\text{covariance} = -\delta_{ig} P_{ij} P_{gh} / \phi_i$$

$$\text{โดยที่} \quad \delta_{ig} = \begin{cases} 1 & i = g \\ 0 & i \neq g \end{cases}$$

$$\text{และ} \quad \phi_i = \sum_{k=1}^2 \sum_{t=1}^T \eta_k P_{ki}^{[t-1]}$$

หรือ  $(n\phi_i)^{1/2} (\hat{P}_{ij} - P_{ij})$  มี limiting normal distribution ที่มี

$$\text{mean} = 0$$

$$\text{variance} = P_{ij}(1 - P_{ij})$$

$$\text{covariance} = -\delta_{ig} P_{ij} P_{gh}$$

หรือกล่าวอีกนัยหนึ่งว่า

ในแต่ละค่าของ  $i$  ตัวแปร  $(n\phi_i)^{1/2} (\hat{P}_{ij} - P_{ij})$  จะมี limit distribution  
เดียวกันกับตัวประมาณค่า ของ multinomial probabilities  $P_{ij}$  โดยที่ขนาดของ  
ตัวอย่างเท่ากับ  $n\phi_i$

$$\text{เมื่อ } n\phi_i = \text{จำนวนวันทั้งหมดที่อยู่ในสภาวะที่ } i$$

$$= \sum_t n_i(t-1)$$

และ  $\left[ \sum_t n_i(t-1) \right]^{1/2} (\hat{P}_{ij} - P_{ij})$  จะเป็นอิสระต่อกันในแต่ละค่าของ  $i$  เมื่อ  
ขนาดของตัวอย่างเพิ่มขึ้น



## ๒.๒ การแจกแจงแบบจีโอเมตริก (Geometric distribution)

ในการวิจัยทางสถิติ บางครั้งเราไม่ทราบว่าข้อมูลที่เก็บรวบรวมได้นั้น มีการแจกแจงในรูปใด และเมื่อไม่ทราบรูปของการแจกแจงก็อาจเป็นเหตุให้การทดสอบต่อไปเกิดการผิดพลาดได้ง่าย จึงเป็นความจำเป็นอย่างยิ่งที่จะต้องทราบว่าข้อมูลที่เก็บรวบรวมได้นั้นมีการแจกแจงแบบใด

ในการวิจัยครั้งนี้ได้นำเอาการแจกแจงแบบจีโอเมตริกมาพิจารณาดังต่อไปนี้

ให้  $X$  เป็นตัวแปรใด ๆ ที่มีค่าเป็นเลขจำนวนเต็มบวก

$p$  เป็นความน่าจะเป็นของความสำเร็จ (Probability of success)

$$p > 0$$

$q$  เป็นความน่าจะเป็นของความล้มเหลว (Probability of failure)

$$\text{และ } p + q = 1$$

$X$  จะมีการแจกแจงแบบจีโอเมตริก ถ้า

$$P [ X = k ] = q p^{k-1} \quad k = 1, 2, 3, \dots$$

และ

$$\mu = E(X)$$

$$= \frac{1}{1-p}$$

$$\sigma^2 = \text{Var}(X)$$

$$= \frac{p}{(1-p)^2}$$

### ๒.๒.๑ ช่วงเวลา (นับเป็นวัน) ของการเกิดฝน (Length of wet spell)

การแจกแจงของช่วงเวลาของการเกิดฝน สามารถจะเขียนให้อยู่ในรูปของการแจกแจงแบบจีโอเมตริกได้ดังนี้

- ถ้า  $X$  = ช่วงเวลาของการเกิดฝน
- ให้  $P_1$  = ความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไขของการเกิดฝนในวันใด  
วันหนึ่งโดยที่กำหนดว่ามีฝนตกในวันก่อนหน้านั้น ๑ วัน
- =  $P(W/W)$
- ฉะนั้น  $1-P_1$  =  $P(D/W)$
- = ความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไขของการไม่เกิดฝนในวันใด  
วันหนึ่งโดยที่กำหนดว่า มีฝนตกในวันก่อนหน้า ๑ วัน
- = ความน่าจะเป็นของการหมดช่วงของการเกิดฝน

ช่วงเวลาของการเกิดฝน  $X$  สามารถเขียนให้อยู่ในรูปของการแจกแจงแบบ  
จีโอเมตริก ดังนี้

$$P [ X = k ] = P [ \text{ช่วงเวลาของการเกิดฝน} = k \text{ วัน} ]$$

$$= P_1^{k-1} (1 - P_1)$$

๒.๒.๒ ช่วงเวลา (นับเป็นวัน) ของการไม่เกิดฝน (Length of dry  
spell)

006391

การแจกแจงของช่วงเวลาของการไม่เกิดฝน สามารถจะเขียนให้อยู่  
ในรูปของการแจกแจงแบบจีโอเมตริกได้ดังนี้

- ถ้า  $Y$  = ช่วงเวลาของการไม่เกิดฝน
- ให้  $P_0$  = ความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไขของการเกิดฝนในวันใด  
วันหนึ่งโดยที่กำหนดว่า ไม่มีฝนตกในวันก่อนหน้านั้น ๑ วัน
- =  $P(W/D)$
- = ความน่าจะเป็นของการหมดช่วงของการไม่เกิดฝน
- ฉะนั้น  $1-P_0$  =  $P(D/D)$

= ความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไขของการไม่เกิดฝนในวันใดวันหนึ่ง โดยที่วันก่อนหน้านั้น ๑ วัน ก็ไม่มีฝนตกเช่นกัน

ช่วงเวลาของการไม่เกิดฝน  $Y$  สามารถเขียนให้อยู่ในรูปของการแจกแจงแบบจีโอเมตริกได้ดังนี้

$$\begin{aligned} P [ Y = m ] &= P [ \text{ช่วงเวลาของการไม่เกิดฝน} = m \text{ วัน} ] \\ &= (1-P_0)^{m-1} P_0 \end{aligned}$$

๒.๒.๓ ช่วงเวลา (นับเป็นวัน) ของวงจรลักษณะอากาศ (Length of weather cycle)

ให้  $X$  = ช่วงเวลาของการเกิดฝน

จะได้ว่า

$$\begin{aligned} P [ X = k ] &= (1-P_1) P_1^{k-1} \\ &= a_k \end{aligned}$$

ในทำนองเดียวกันถ้าให้  $Y$  = ช่วงเวลาของการไม่เกิดฝน  
จะได้ว่า

$$\begin{aligned} P [ Y = m ] &= (1-P_0)^{m-1} P_0 \\ &= b_m \end{aligned}$$

ถ้า  $Z$  = ช่วงเวลาของวงจรลักษณะอากาศ  
= ผลรวมของช่วงเวลาของการเกิดฝน (หรือ  
ไม่เกิดฝน) และการไม่เกิดฝน (หรือการ  
เกิดฝน)  
=  $n$



และช่วงเวลาของการเกิดฝนและการไม่เกิดฝน เป็นอิสระต่อกัน (จะทดสอบใน ๒.๓)  
 จะได้ว่า การแจกแจงของวงจรถัดลักษณะอากาศยังคงเป็นแบบจีโอเมตริก และสามารถจะ  
 เขียนให้อยู่ในรูปต่อไปนี้



$$\begin{aligned}
 P [Z = n] &= a_1 b_{n-1} + a_2 b_{n-2} + \dots + a_{n-1} b_1 \\
 &= (1-p_1) p_1^0 (1-p_0)^{n-2} p_0 + (1-p_1) p_1 (1-p_0)^{n-3} p_0 \\
 &\quad + (1-p_1) p_1^2 (1-p_0)^{n-4} p_0 + (1-p_1) p_1^3 (1-p_0)^{n-5} p_0 \\
 &\quad + \dots + (1-p_1) p_1^{n-3} (1-p_0) p_0 + (1-p_1) p_1^{n-2} (1-p_0) p_0 \\
 &= p_0 (1-p_1) \left[ (1-p_0)^{n-2} + p_1 (1-p_0)^{n-3} + p_1^2 (1-p_0)^{n-4} \right. \\
 &\quad \left. + p_1^3 (1-p_0)^{n-5} + \dots + p_1^{n-3} (1-p_0) + p_1^{n-2} \right] \\
 &= p_0 (1-p_1) \frac{(1-p_0)^{n-1} - p_1^{n-1}}{1-p_0 - p_1}
 \end{aligned}$$

โดยที่

$$\begin{aligned}
 \mu &= E(Z) \\
 &= E(X + Y) \\
 &= E(X) + E(Y) \\
 &= \frac{1}{1-p_1} + \frac{1}{p_0} \\
 \sigma^2 &= \text{Var}(Z) \\
 &= \text{Var}(X + Y) \\
 &= \text{Var}(X) + \text{Var}(Y) \\
 &= \frac{p_1}{(1-p_1)^2} + \frac{1-p_0}{p_0^2}
 \end{aligned}$$

### ๒.๓ การวิเคราะห์สหสัมพันธ์ (Correlation Analysis)

ในการทดสอบว่า ช่วงเวลาของการเกิดฝน และการไม่เกิดฝนต่างก็เป็นอิสระต่อกัน สามารถทดสอบได้โดยอาศัยการวิเคราะห์สหสัมพันธ์

ถ้า  $X =$  ช่วงเวลาของการเกิดฝน  
 $Y =$  ช่วงเวลาของการไม่เกิดฝน  
 จะได้ว่า  $r_{XY} =$  สัมประสิทธิ์สหสัมพันธ์ (Correlation coefficient)  
 ของช่วงเวลาทั้ง ๒

$$= \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2} \sqrt{\sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2}}$$

### ๒.๔ การหาการแจกแจงของจำนวนวันที่มีฝนตกใน ๑ สัปดาห์

(Distribution of the number of wet days in a week)

ในช่วงฤดูฝนโดยทั่ว ๆ ไป เป็นช่วงที่มีฝนตกติดต่อกันเกือบทุกวัน แต่ในบางระยะอาจจะมีเหตุการณ์ฝนทิ้งช่วง ดังนั้น การพิจารณาถึงจำนวนวันที่ฝนตกซึ่งมีความถี่สูงสุดในแต่ละหน่วยเวลาที่ตั้งไว้ จึงมีความจำเป็น ซึ่งในที่นี้จะถือเอาสัปดาห์มาตรฐานของปฏิทินประจำปีในทางอุตุนิยมวิทยาเป็นเกณฑ์ แต่ก่อนที่จะหาจำนวนวันที่มีฝนตกโดยมีความถี่สูงสุดใน ๑ สัปดาห์ จำเป็นที่จะต้องหาการแจกแจงของจำนวนวันที่มีฝนตกเสียก่อน ซึ่งการแจกแจงดังกล่าวสามารถหาได้ดังต่อไปนี้

ให้  $P_1 =$  ความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไขของการเกิดฝนในวันใดวันหนึ่งโดยที่กำหนดว่า มีฝนตกในวันก่อนหน้านั้น ๑ วัน  
 $= P(W/W)$

$$P_0 = \text{ความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไขของการเกิดฝนในวันใดวันหนึ่งโดยที่กำหนดว่า ไม่มีฝนตกในวันก่อนหน้านั้น ๑ วัน}$$

$$= P(W/D)$$

$X_0$  เป็นเหตุการณ์เริ่มแรก (initial trial)

$$X_0 = \begin{cases} 1 & \text{ถ้าเป็นวันที่มีฝนตก} \\ 0 & \text{ถ้าเป็นวันที่ไม่มีฝนตก} \end{cases}$$

$R$  = ความน่าจะเป็นของการเกิดฝนใน initial trial

จากทฤษฎีของลูกโซ่มา-คอฟที่ประกอบด้วย ๒ สถานะ

$$\text{ความน่าจะเป็นของการเกิดฝน (R)} = \frac{P_0}{1 - (P_1 - P_0)}$$

ในการหาการแจกแจงของจำนวนวันที่มีฝนตกใน ๑ สัปดาห์

ให้  $s$  = จำนวนวันที่มีฝนตก ซึ่งมีค่าได้ตั้งแต่  $0, 1, 2, \dots, 7$

$n$  = จำนวนวันใน ๑ สัปดาห์ ซึ่งเท่ากับ ๗

ในแต่ละสัปดาห์ จะประกอบด้วยวันที่มีฝนตก และวันที่ไม่มีฝนตก ซึ่งการเกิดของแต่ละเหตุการณ์ อาจจะมีเหตุติดต่อกันเป็นช่วง หรืออาจจะเกิดสลับกันก็ได้

ถ้า  $C$  = จำนวนครั้งของการเปลี่ยนจากวันที่มีฝนตก (และวันที่ไม่มีฝนตก) ในวันใดวันหนึ่งเป็นวันที่ไม่มีฝนตก (และวันที่มีฝนตก) ในวันถัดไป

= จำนวนครั้งทั้งหมดของการเปลี่ยนเป็น เหตุการณ์ตรงข้ามในวันถัดไป

และ  $a, b$  เป็นเลขจำนวนเต็มที่น้อยที่สุด (Least Integer) โดยที่

$$a \geq \frac{1}{2} (C-1)$$

$$b \geq \frac{1}{2} C$$



ความน่าจะเป็นของการเกิดฝน  $S$  วัน ใน ๑ สัปดาห์ สามารถพิจารณาได้  
๒ กรณี คือ

๒.๔.๑. เหตุการณ์เริ่มแรกเป็นวันที่มีฝนตก

๒.๔.๒. เหตุการณ์เริ่มแรกเป็นวันที่ไม่มีฝนตก

๒.๔.๑ เหตุการณ์เริ่มแรกเป็นวันที่มีฝนตก

ในจำนวน  $C$  ครั้งของการเปลี่ยนเป็นเหตุการณ์ตรงข้ามในวันถัดไป  
ประกอบด้วย  $a$  และ  $b$  โดยที่

$a$  = จำนวนครั้งของการเปลี่ยนจากวันที่ไม่มีฝนตก เป็นวันที่มี  
ฝนตกในวันถัดไป

และ  $b$  = จำนวนครั้งของการเปลี่ยนจากวันที่มีฝนตก เป็นวันที่ไม่มี  
ฝนตกในวันถัดไป

ดังนั้นจะมี  $S-a$  ครั้ง ที่มีฝนตกในวันใดวันหนึ่ง และวันถัดไปก็มีฝนตกเหมือนกัน  
และ  $7-S-b$  ครั้งที่ไม่มีฝนตกในวันใดวันหนึ่ง และวันถัดไปก็ไม่มีฝนตกเช่นกัน

ความน่าจะเป็นของการเกิดฝน  $S$  วัน ใน ๑ สัปดาห์ โดยมี  $C$  ครั้งของการ  
เปลี่ยนเป็นเหตุการณ์ตรงข้ามในวันถัดไป

$$= (1-p_1)^b p_0^a p_1^{S-a} (1-p_0)^{7-S-b}$$

$$= p_1^S (1-p_0)^{7-S} \left(\frac{1-p_1}{1-p_0}\right)^b \left(\frac{p_0}{p_1}\right)^a$$

เนื่องจากเหตุการณ์เริ่มแรกเป็นวันที่มีฝนตก ดังนั้น ความน่าจะเป็นของการเกิดฝน  
 $S$  วัน ใน ๑ สัปดาห์โดยที่เหตุการณ์เริ่มแรกเป็นวันที่มีฝนตก และมีการเปลี่ยนเป็นเหตุ-  
การณ์ตรงข้ามในวันถัดไป =  $C$  ครั้ง

$$\begin{aligned}
 &= P [S, C / 7, X_0 = 1] \\
 &= \binom{S}{a} \binom{7-S-1}{b-1} P_1^S (1-P_0)^{7-S} \left( \frac{1-P_1}{1-P_0} \right)^b \left( \frac{P_0}{P_1} \right)^a
 \end{aligned}$$

และจะได้ว่า

$$P [S/7, X_0 = 1] = P_1^S (1-P_0)^{7-S} \sum_{C=1}^{C_1} \binom{S}{a} \binom{7-S-1}{b-1} \left( \frac{1-P_1}{1-P_0} \right)^b \left( \frac{P_0}{P_1} \right)^a$$

โดยที่  $C_1 = \begin{cases} 7\frac{1}{2} - |2S - 6\frac{1}{2}| & S < 7 \\ 0 & S = 7 \end{cases}$

#### ๒.๔.๒ เหตุการณ์เริ่มแรกเป็นวันที่ไม่มีฝนตก

ในทำนองเดียวกันกับ ๒.๔.๑ จะได้ว่า

$$P [S/7, X_0 = 0] = P_1^S (1-P_0)^{7-S} \sum_{C=1}^{C_0} \binom{S-1}{b-1} \binom{7-S}{a} \left( \frac{1-P_1}{1-P_0} \right)^a \left( \frac{P_0}{P_1} \right)^b$$

โดยที่  $C_0 = \begin{cases} 7\frac{1}{2} - |2S - 7\frac{1}{2}| & S > 0 \\ 0 & S = 0 \end{cases}$

จากผลที่ได้ใน ๒.๔.๑ และ ๒.๔.๒ จะได้ว่า

ความน่าจะเป็นของการเกิดฝน S วัน ใน ๑ สัปดาห์

$$\begin{aligned}
 &= P [S/n] \\
 &= R P [S/7, X_0 = 1] + (1-R) P [S/7, X_0 = 0]
 \end{aligned}$$

#### ๒.๔ วิธีการทดสอบที่ใช้ในการวิจัย

จากการที่ทราบว่า ข้อมูลต่าง ๆ ที่รวบรวมได้มีการแจกแจงอยู่ในรูปลักษณะใด หรือมีคุณสมบัติอะไรบ้าง งานขั้นต่อไปก็คือ การทดสอบค่าสถิติ (Statistic) ของการแจกแจงต่าง ๆ เหล่านั้น

๒.๕.๑ การทดสอบว่าข้อมูลฝนรายวันในช่วงฤดูฝนในเขตกรุงเทพมหานคร  
เป็น first order Markov Chain

การทดสอบนี้จะทำการทดสอบเป็น ๒ ส่วน คือ

๒.๕.๑.๑ ทดสอบว่าความน่าจะเป็นของการเกิดฝนในวันใดวันหนึ่ง  
 ขึ้นอยู่กับลักษณะอากาศของวันที่อยู่ก่อนหน้านั้น ๑ วัน ว่าฝนตกหรือไม่ตก นั่นคือ ทดสอบว่า  
 มีคุณสมบัติของ First order chain

๒.๕.๒.๒ ทดสอบว่าความน่าจะเป็นของการเกิดฝนในแต่ละปี  
 มีค่าคงที่

๒.๕.๑.๑ การทดสอบข้อมูลฝนรายวันว่าเป็น First order chain

ก. การทดสอบข้อมูลว่าเป็น first order chain  
 โดยพิจารณาจาก second order chain

ให้  $P_{ijk}$  = ความน่าจะเป็นของการเกิดสภาวะ  $k$  ที่เวลา  $t$  โดย  
 กำหนดว่าเกิดสภาวะ  $j$  และ  $i$  เมื่อเวลา  $t-1$  และ  
 $t-2$  ตามลำดับ

และ  $n_{ijk}$  = จำนวนวันที่อยู่ในสภาวะ  $i, j, k$  ที่เวลา  $t-2,$   
 $t-1$  และ  $t$  ตามลำดับ

จากการประมาณโดยความน่าจะเป็นสูงสุด จะได้

$$\hat{P}_{ijk} = n_{ijk} / \sum_{l=1}^2 n_{ijl}$$

จากสมมติฐาน

$$H_0 : P_{ijk} = P_{jk} \quad (i, j, k = 1, 2)$$



จะได้ว่า ในแต่ละ  $j$

$$\chi_j^2 = \sum_{i, k} n_{ij}^* \frac{(\hat{p}_{ijk} - \hat{p}_{jk})^2}{\hat{p}_{jk}}$$

$$\text{โดยที่ } \hat{p}_{jk} = \frac{\sum_{i=1}^2 n_{ijk}}{\sum_{i=1}^2 \sum_{l=1}^2 n_{ijl}}$$

$$\text{และ } n_{ij}^* = \sum_{k=1}^2 n_{ijk}$$

$$\begin{aligned} \text{ห้องศานแห่งความอิสระ} &= (m-1)^2 \\ &= 1 \end{aligned}$$

$$\text{ดังนั้น } \chi^2 = \sum_{j=1}^2 \chi_j^2$$

$$\begin{aligned} \text{ห้องศานแห่งความอิสระ} &= m(m-1)^2 \\ &= 2 \end{aligned}$$

ข. การทดสอบข้อมูลว่า เป็น order chain

ที่  $r-1$  โดยพิจารณาจาก order chain ที่  $r$

ให้  $p_{ij \dots k1}$  = ความน่าจะเป็นของการเกิดสภาวะ 1 ที่เวลา  $t$   
โดยกำหนดว่าเกิดสภาวะ  $k, \dots, j, i$  เมื่อ  
เวลา  $t-1, \dots, t-r+1$  และ  $t-r$  ตามลำดับ

และ  $n_{ij \dots k1}$  = จำนวนวันที่อยู่ในสภาวะ  $i, j, \dots, k, 1$   
ที่เวลา  $t-r, t-r+1, \dots, t-1$  และ  $t$  ตาม  
ลำดับ

จากการประมาณโดยความน่าจะเป็นสูงสุดจะได้

$$\hat{P}_{ij\dots kl} = n_{ij\dots kl} / n_{ij\dots k}^*$$

จากสมมติฐาน

$$H_0 : P_{ij\dots kl} = P_{j\dots kl} \quad (i, j\dots k, l = 1, 2)$$

จะได้

$$\chi_{j\dots k}^2 = \sum_{i,l} n_{ij\dots k}^* \frac{(\hat{P}_{ij\dots kl} - \hat{P}_{j\dots kl})^2}{\hat{P}_{j\dots kl}}$$

โดยที่

$$\hat{P}_{j\dots kl} = \frac{\sum_{i=1}^2 n_{ij\dots kl}}{\sum_{i=1}^2 n_{ij\dots k}^*}$$

$$\text{และ } n_{ij\dots k}^* = \sum_{l=1}^2 n_{ij\dots kl}$$

$$\text{ที่องศาแห่งความอิสระ} = (m-1)^2$$

$$\text{ฉะนั้น } \chi^2 = \sum_{j,\dots,k} \chi_{j\dots k}^2$$

$$\text{ที่องศาแห่งความอิสระ} = m^{r-1} (m-1)^2$$

จากข้อ ข. เป็นการพิจารณาเฉพาะ order chain ที่อยู่ติดกัน นั่นคือ order ที่  $r$  กับ  $r-1$  เท่านั้น ซึ่งโดยวิธีเดียวกันนี้สามารถเขียนให้อยู่ในรูปทั่วไปที่จะสามารถทดสอบข้อมูลว่าเป็น order ที่  $u$  โดยพิจารณาจาก order ที่  $r$  ( $u < r$ ) ที่องศาแห่งความอิสระ  $(m^r - m^u)(m-1)$

ในการวิจัยนี้ ทำการทดสอบสมมติฐาน เมื่อ  $u = 1$  และ  $r = 3$  โดยที่

$$\chi^2 = \sum_{j,i,k,l} n_{ijk}^* \frac{(\hat{P}_{ijkl} - \hat{P}_{kl})^2}{\hat{P}_{kl}}$$

$$\text{เมื่อ } \hat{p}_{ijkl} = n_{ijkl} / n_{ijk}^*$$

$$\hat{p}_{k1} = \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 n_{ijkl} / \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 n_{ijk}^*$$

$$\text{และ } n_{ijk}^* = \sum_{l=1}^2 n_{ijkl}$$

$$\begin{aligned} \text{ห้องสาแห่งความอิสระ} &= (2^3 - 2^1) (2-1) \\ &= 6 \end{aligned}$$

๒.๕.๑.๒ การทดสอบความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไขของการเกิดฝนในแต่ละปีว่ามีค่าคงที่

ในการทดสอบค่าเหล่านี้ ทดสอบโดยเทียบกับค่าคงที่ ซึ่งค่าคงที่  
ในที่นี้ คือค่าความน่าจะเป็นอย่างมีเงื่อนไขของการเกิดฝนที่ประมาณโดยวิธี ๒.๑.๑ จาก  
ช่วงเวลาทั้งหมดรวม ๒๘ ปี

$$H_0 : P_{ij}(t') = P_{ij} \quad (t' = 1, 2, \dots, 28)$$

$$\text{เนื่องจาก } \hat{p}_{ij}(t') = n_{ij} / \sum_{j=1}^2 n_{ij}$$

$$\text{และ } \sum_t n_i(t-1) = \sum_{j=1}^2 n_{ij}$$

$$\text{จะได้ว่า } \chi_i^2 = \sum_{t', j} n_i(t-1) \frac{(\hat{p}_{ij}(t') - \hat{p}_{ij})^2}{\hat{p}_{ij}}$$

$$\begin{aligned} \text{ห้องสาของความอิสระ} &= (m-1)(t'-1) \\ &= 27 \end{aligned}$$



และเนื่องจากค่า  $\hat{p}_{ij}(t')$  และ  $\hat{p}_{ij}$  ในแต่ละ  $i$  เป็นอิสระต่อกัน

$$\text{ดังนั้น } \chi^2 = \sum_{i=1}^2 \chi_i^2$$

$$\begin{aligned} \text{ดีกรีของอิสรภาพ} &= m(m-1)(t-1) \\ &= 54 \end{aligned}$$

### ๒.๕.๒ การหาการแจกแจงของค่าสถิติไค-สแควร์

จากค่าสถิติไค-สแควร์ ที่ใช้ในการทดสอบนี้ ยังไม่ได้มีการหาการแจกแจงของมันว่าอยู่ในแบบใด ซึ่งการแจกแจงของค่าสถิติดังกล่าวหาได้ดังนี้ คือ

$$\begin{aligned} \text{ให้ } Q_i &= \text{ค่าสถิติไค-สแควร์} \\ &= \sum_{j=1}^2 \sum_t \frac{n_i(t-1) (\hat{p}_{ij} - p_{ij})^2}{p_{ij}} \\ &= \sum_t n_i(t-1) \left[ \frac{(\hat{p}_{i1} - p_{i1})^2}{p_{i1}} + \frac{(\hat{p}_{i2} - p_{i2})^2}{p_{i2}} \right] \\ &= \sum_t n_i(t-1) \left[ \frac{(\hat{p}_{i1} - p_{i1})^2}{p_{i1}} + \frac{[(1-\hat{p}_{i1}) - (1-p_{i1})]^2}{1-p_{i1}} \right] \\ &= \sum_t n_i(t-1) \left[ \frac{(\hat{p}_{i1} - p_{i1})^2}{p_{i1}} + \frac{(\hat{p}_{i1} - p_{i1})^2}{1-p_{i1}} \right] \\ &= \frac{\sum_t n_i(t-1) (\hat{p}_{i1} - p_{i1})^2}{p_{i1}(1-p_{i1})} \\ &= \left[ \frac{\left[ \sum_t n_i(t-1) \right]^{1/2} (\hat{p}_{i1} - p_{i1})}{\sqrt{p_{i1}(1-p_{i1})}} \right]^2 \end{aligned}$$



จาก ๒.๑.๓ ได้ว่า

$\left[ \sum_t n_i(t-1) \right]^{1/2} (\hat{P}_{ij} - P_{ij})$  มีการแจกแจงแบบปกติ เมื่อขนาดตัวอย่างเพิ่มขึ้น

โดยมี mean = 0

และ variance =  $P_{ij}(1-P_{ij})$

ดังนั้น  $\frac{\left[ \sum_t n_i(t-1) \right]^{1/2} (\hat{P}_{ij} - P_{ij})}{\sqrt{P_{ij}(1-P_{ij})}}$  จะมี limiting standard normal distribution

และ

$\left[ \frac{\left[ \sum_t n_i(t-1) \right]^{1/2} (\hat{P}_{ij} - P_{ij})}{\sqrt{P_{ij}(1-P_{ij})}} \right]^2$  มี limiting  $\chi^2$  distribution  
ที่องศาแห่งความอิสระ = 1

ฉนั้น  $Q_1$  มีการแจกแจงแบบไค-สแควร์ เมื่อขนาดตัวอย่างเพิ่มขึ้น

๒.๕.๓ การทดสอบการแจกแจงของช่วงเวลาของการเกิดฝน, การไม่เกิดฝน วงจรลักษณะอากาศ และจำนวนวันที่มีฝนตกใน ๑ สัปดาห์

ในการทดสอบการแจกแจงต่าง ๆ ที่ได้จากทฤษฎีใน ๒.๒ ถึง ๒.๔ จะทำการทดสอบโดยวิธีไค-สแควร์ กล่าวคือ เปรียบเทียบความถี่ที่ได้จากข้อมูล กับค่าความถี่ที่คาดว่าควรจะเป็น

สูตรที่ใช้ในการทดสอบ

$$\chi^2 = \sum_{i=1}^m \frac{(O_i - E_i)^2}{E_i}$$

- โดยที่  $O_i$  = ค่าความถี่ที่ได้จากข้อมูล  
 $E_i$  = ค่าความถี่ที่คาดว่าจะ เป็น  
 $m$  = จำนวนประ เภทของข้อมูลที่ศึกษา  
ที่องศาของความอิสระ =  $m-1-P$   
เมื่อ  $P$  = จำนวนพารามิเตอร์ที่ใช้ในการคำนวณ