การสอบเทียบแบบจำลองคอมพิวเตอร์ของโครงสร้างสะพานโดยการทดสอบด้วย เครื่องปล่อยน้ำหนัก

นายธีริทธิ์ วุฒิศิริศาสตร์

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมโยธา ภาควิชาวิศวกรรมโยธา คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ปีการศึกษา 2555 ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

บทคัดย่อและแฟ้มข้อมูลฉบับเต็มของวิทยานิพนธ์ตั้งแต่ปีการศึกษา 2554 ที่ให้บริการในคลังปัญญาจุฬาฯ (CUIR) เป็นแฟ้มข้อมูลของนิสิตเจ้าของวิทยานิพนธ์ที่ส่งผ่านทางบัณฑิตวิทยาลัย

The abstract and full text of theses from the academic year 2011 in Chulalongkorn University Intellectual Repository (CUIR)

are the thesis authors' files submitted through the Graduate School.

CALIBRATION OF COMPUTER MODEL OF A BRIDGE STRUCTURE BY USING FALLING WEIGHT DEFLECTOMETER

Mr. Teerit Wutthisirisart

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements for the Degree of Master of Engineering Program in Civil Engineering Department of Civil Engineering Faculty of Engineering Chulalongkorn University Academic Year 2012 Copyright of Chulalongkorn University

| หัวข้อวิทยานิพนธ์ | การสอบเทียบแบบจำลองคอมพิวเตอร์ของโครงสร้าง |
|---------------------------------|---|
| | สะพานโดยการทดสอบด้วยเครื่องปล่อยน้ำหนัก |
| โดย | นายธีริทธิ์ วุฒิศีริศาสตร์ |
| สาขาวิชา | วิศวกรรมโยธา |
| อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก | ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ฉัตรพันธ์ จินตนาภักดี |

คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็น ส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

_____คณบดีคณะวิศวกรรมศาสตร์

(รองศาสตราจารย์ ดร.บุญสม เลิศหิรัญวงศ์)

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

_____ประธานกรรมการ

(รองศาสตราจารย์ ดร.ทศพล ปิ่นแก้ว)

____อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ฉัตรพันธ์ จินตนาภักดี)

____กรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.อาณัติ เรื่องรัศมี)

____กรรมการภายนอกมหาวิทยาลัย

(ดร.หทัยรัตน์ มณีเทศ)

ธิริทธิ์ วุฒิศิริศาสตร์ : การสอบเทียบแบบจำลองคอมพิวเตอร์ของโครงสร้างสะพานโดย การทดสอบด้วยเครื่องปล่อยน้ำหนัก. (CALIBRATION OF COMPUTER MODEL OF A BRIDGE STRUCTURE BY USING FALLING WEIGHT DEFLECTOMETER) อ.ที่ ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก : ผศ.ดร.ฉัตรพันธ์ จินตนาภักดี, 155 หน้า.

การตรวจสอบและประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักของสะพานที่มีอยู่เดิมให้อยู่ใน สภาพที่สมบูรณ์และใช้งานได้ด้วยความสะดวกและปลอดภัยเป็นสิ่งจำเป็น การทดสอบการรับ ้น้ำหนักบรรทุกของสะพานเป็นกระบวนการหนึ่งในการประเมินความสามารถในการรับน้ำหนัก บรรทุกของสะพาน โดยปกติการทดสอบจะกระทำภายใต้แรงกระทำจากน้ำหนักรถบรรทุก ซึ่งใน การทดสอบลักษณะดังกล่าวมีขั้นตอนในการทดสอบและค่าใช้จ่ายค่อนข้างสูง ดังนั้นในงานวิจัยนี้ ้ได้น้ำเครื่อง falling weight deflectometer ซึ่งเป็นเครื่องมือที่ใช้ในการทดสอบการแอ่นตัวของ ถนนมาประยุกต์ใช้ในการทดสอบโครงสร้างสะพานห้วยสามหาง ซึ่งเป็นสะพานคอนกรีตอัดแรง โดยได้ทำการทดสอบทั้งในสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรและ 20 เมตร จากนั้นจะทำการสร้าง แบบจำลองไฟในต์เอลิเมนต์ด้วยโปรแกรม SAP2000 และทำการศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อ พฤติกรรมของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน พร้อมทั้งสอบเทียบแบบจำลองโครงสร้างสะพานกับ ้ผลการทดสอบจนมีพฤติกรรมใกล้เคียงกับโครงสร้างจริงมากที่สุด โดยพบว่าค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของ คอนกรีตและสภาพฐานรองรับของแบบจำลองมีผลต่อพฤติกรรมการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทก และความถี่ธรรมชาติในโหมดการสั้นไหวที่ 1 ของแบบจำลองค่อนข้างมาก โดยแบบจำลอง โครงสร้างสะพานที่ปรับแก้แล้วจะถูกนำมาประเมินหาความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกตาม ข้อแนะนำของมาตรฐาน AASHTO ในรูปของค่าดัชนีความปลอดภัย ด้วยวิธีตัวคูณน้ำหนักบรรทุก โดยจากการศึกษาพบว่า สะพานห้วยสามหางมีค่าดัชนีความปลอดภัยที่มากกว่า 1 ในทกกรณีที่ ทำการประเมิน สำหรับการประเมินในสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร และมีค่าดัชนีความ ้ ปลอดภัยที่น้อยกว่า 1 ในบางกรณีที่ทำการประเมินในสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร

| ภาควิชา | วิศวกรรมโยธา | ุลายมือชื่อนิสิต |
|------------|--------------|---------------------------------------|
| สาขาวิชา | วิศวกรรมโยธา | ลายมือชื่อ อ.ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก |
| ปีการศึกษา | 2555 | - |

5270609321 : MAJOR CIVIL ENGINEERING

KEYWORDS : BRIDGE / CALIBRATION / LOAD-CARRYING CAPACITY / RATING FACTOR / FALLING WEIGHT DEFLECTOMETER

TEERIT WUTTHISIRISART : CALIBRATION OF COMPUTER MODEL OF A BRIDGE STRUCTURE BY USING FALLING WEIGHT DEFLECTOMETER. ADVISOR: ASST. PROF. CHATPAN CHINTANAPAKDEE, Ph.D., 155 pp.

Bridge evaluation is an essential process to ensure public safety. Normally, truck loads are used in conducting live load test of a bridge, which often requires costly equipments and involves cumbersome process. This study aims to explore the application of falling weight deflectometer (FWD) to replace truck loading in a bridge test. FWD was applied to the Huay Sam Harng bridge in Petchaburi by dropping a 100 kg mass onto the bridge causing impact force of about 5 tons. The vibration of the bridge due to impact of dropped mass was measured by 10 geo-phones and converted into deflections at many locations of the bridge. Then, a computer model of the bridge was created by SAP2000 software and the structural parameters affecting the bridge characteristics were investigated. It was found that modulus of elasticity and support conditions of the structure significantly influence the natural vibration frequency and deflection of the bridge. The parameters were adjusted so that the bridge computer model has deflection and fundamental natural frequency close to the values obtained from using FWD. Then, the computer model of the bridge was used in the evaluation of Rating Factor (RF) according to AASHTO manual for condition evaluation of bridges. The results show that RF of the Huay Sam Harng bridge are greater than 1 for most cases.

| Department : | Civil Engineering | Student's Signature |
|------------------|-------------------|---------------------|
| Field of Study : | Civil Engineering | Advisor's Signature |
| - <u> </u> | | |
| Academic Year : | 2012 | <u>.</u> |

กิตติกรรมประกาศ

ในการจัดทำวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ ข้าพเจ้าขอกราบขอบพระคุณ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. ฉัตรพันธ์ จินตนาภักดี อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์เป็นอย่างสูง ที่ได้ให้คำแนะนำและความรู้ ต่างๆ ที่เป็นประโยชน์ในการทำวิจัย รวมทั้งกรุณาตรวจสอบและแก้ไขวิทยานิพนธ์ฉบับนี้จนสำเร็จ ลุล่วงอย่างสมบูรณ์

ข้าพเจ้าขอขอบพระคุณ รองศาสตราจารย์ ดร.ทศพล ปิ่นแก้ว ที่ช่วยให้คำแนะนำแนวทาง ที่มีประโยชน์ในการทำวิจัย

ข้าพเจ้าขอขอบพระคุณ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.อาณัติ เรืองรัศมี ที่ให้คำแนะนำที่เป็น ประโยชน์แก่วิทยานิพนธ์ฉบับนี้ตลอดจนคณาจารย์ทุกท่านที่ได้อบรมสั่งสอนให้ความรู้แก่ข้าพเจ้า

ข้าพเจ้าขอขอบพระคุณ ดร.หทัยรัตน์ มนีเทศ และกรมทางหลวงชนบทสำหรับข้อมูลและ แบบก่อสร้างของสะพาน

ข้าพเจ้าขอขอบพระคุณ ดร.ชาครีย์ บำรุงวงศ์ สำหรับข้อมูลและคำแนะนำที่เป็นประโยชน์ ในการทำวิจัย

ข้าพเจ้าขอขอบคุณรุ่นพี่ รุ่นน้อง เพื่อน ๆ ทุกคนที่ให้ความช่วยเหลือ ตลอดจนให้ คำแนะนำต่าง ๆ ที่เป็นประโยชน์ต่อการทำวิจัย

ที่สำคัญที่สุดข้าพเจ้าขอขอบพระคุณคือ บิดา มารดา ที่ช่วยอบรมสั่งสอนและให้กำลังใจ ทำให้วิทยานิพนธ์ฉบับนี้ลุล่วงไปด้วยดี

สารบัญ

| หน้า |
|---|
| บทคัดย่อภาษาไทยง |
| บทคัดย่อภาษาอังกฤษ จ |
| กิตติกรรมประกาศ ฉ |
| สารบัญ ข |
| สารบัญตารางฏ |
| สารบัญรูปฒ |
| บทที่ 1 บทนำ 1 |
| 1.1 ที่มาและความสำคัญของปัญหา1 |
| 1.2 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง |
| 1.2.1 การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพาน |
| 1.2.2 การทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการตอบสนองของโครงสร้าง |
| สะพานเนื่องจากแรงกระแทก8 |
| 1.2.3 การศึกษาพารามิเตอร์และการปรับแก้แบบจำลองโครงสร้างสะพาน 16 |
| 1.3 วัตถุประสงค์ของงานวิจัย 17 |
| 1.4 ขอบเขตของงานวิจัย 18 |
| 1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ 18 |
| 1.6 แนวทางและขั้นตอนการวิจัย 19 |
| บทที่ 2 หลักการและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง |
| 2.1 พลศาสตร์ของโครงสร้าง (Dynamics of Structure) |

| หน้า | |
|------|--|
| | |

ฃ

| 2.1.1 คุณสมบัติพื้นฐานที่สำคัญของโครงสร้างในระบบพลศาสตร์ | . 20 |
|---|--|
| 2.1.2 พลศาสตร์ของโครงสร้างในระบบที่มวลมีการกระจายตัว | . 25 |
| 2.1.3 พฤติกรรมของโครงสร้างภายใต้แรงดล | . 30 |
| 2.2 การประมวลผลสัญญาณดิจิตอล (Digital Signal Processing) | . 32 |
| 2.2.1 อนุกรมฟูเรียร์ (Fourier Series) | . 33 |
| 2.2.2 ฟูเรียร์อินทิกรัล (Fourier Integral) | . 35 |
| 2.2.3 การแปลงฟูเรียร์แบบไม่ต่อเนื่อง (DFT) และ | |
| การแปลงฟูเรียร์แบบเร็ว (FFT) | . 36 |
| 2.2.4 การกรองสัญญาณดิจิตอล (Digital Filtering) | . 37 |
| บทที่ 3 การทดสอบโครงสร้างสะพาน | . 39 |
| | |
| 2.1 ฆ∽พ.เหน.เวฌ.เขน.เ⊿⊿น.เพเพ.าาที่เ | . 39 |
| 3.1 ละพานทวยสามหาง จงหวหเพขาบุว 3.2 การทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการสั่นใหวของโครงสร้างสะพาน | . 39 |
| 3.1 ละพานหวอลามหาง จงหวดเพขวบุว 3.2 การทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการสั่นไหวของโครงสร้างสะพาน ภายใต้แรงกระทำจากเครื่อง FWD | . 39 . 41 |
| 3.1 ละพานหวอลามหาง จงหวดเพขรบุร 3.2 การทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการสั่นไหวของโครงสร้างสะพาน ภายใต้แรงกระทำจากเครื่อง FWD 3.2.1 อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดสอบ | . 39 . 41 . 41 |
| 3.1 ละพานหวอลามหาง จงหวดเพขรบุร 3.2 การทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการสั่นไหวของโครงสร้างสะพาน ภายใต้แรงกระทำจากเครื่อง FWD 3.2.1 อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดสอบ 3.2.2 การติดตั้งอุปกรณ์การทดสอบ | . 39 . 41 . 41 . 43 |
| 3.1 ฉะพานหวอสามหาง จงหวดเพขาบุบ. 3.2 การทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการสั่นไหวของโครงสร้างสะพาน ภายใต้แรงกระทำจากเครื่อง FWD 3.2.1 อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดสอบ 3.2.2 การติดตั้งอุปกรณ์การทดสอบ 3.2.3 การทดสอบและเก็บข้อมูล | . 39 . 41 . 41 . 43 . 44 |
| 3.1 ฉะพานหรอสามหาง จงหรดเพชรยุร | . 39 . 41 . 41 . 43 . 43 . 44 |
| 3.1 ละพานหรอสามหาง จงหรดเพบรบุร | . 39 . 41 . 41 . 43 . 43 . 44 . 45 . 48 |
| 3.1 สะพานหรอสามหาง จงหรดเพบรบุร | . 39 . 41 . 41 . 43 . 43 . 43 . 45 . 45 . 48 |

ณ

| 3.3.2 อัตราส่วนความหน่วงของโครงสร้าง (Damping Ratio)62 |
|--|
| บทที่ 4 แบบจำลองโครงสร้างสะพาน |
| 4.1 การสร้างแบบจำลองโครงสร้างสะพาน |
| 4.1.1 แบบจำลองโครงสร้างสะพาน 2 มิติ 65 |
| 4.1.1.1 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร 2 มิติ 66 |
| 4.1.1.2 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร 2 มิติ 71 |
| 4.1.2 แบบจำลองโครงสร้างสะพาน 3 มิติ |
| 4.1.2.1 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร 3 มิติ |
| 4.1.2.2 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร 3 มิติ 83 |
| บทที่ 5 การสอบเทียบแบบจำลองโครงสร้างสะพาน |
| 5.1 แบบจำลองโครงสร้างสะพานที่จะทำการสอบเทียบ |
| 5.2 การศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อความถี่ธรรมชาติของแบบจำลอง |
| โครงสร้างสะพาน97 |
| 5.2.1 ผลของโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตต่อความถี่ธรรมชาติ |
| ของแบบจำลอง |
| 5.2.2 ผลของสภาพฐานรองรับต่อความถี่ธรรมชาติของแบบจำลอง |
| 5.3 การศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อการแอ่นตัวที่ผิวสะพานเนื่องจากแรงกระแทก 101 |
| 5.3.1 ผลของโมดูลัสยึดหยุ่นของคอนกรีตต่อการแอ่นตัวของแบบจำลอง |
| เนื่องจากแรงกระแทก |

| 5.3.2 ผลของสภาพฐานรองรับต่อการแอ่นตัวของแบบจำลองเนื่องจาก |
|--|
| แรงกระแทก 103 |
| 5.4 การสอบเทียบแบบจำลองกับผลการทดสอบภาคสนาม |
| บทที่ 6 การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของโครงสร้างสะพาน |
| 6.1 การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพานด้วยค่าดัชนีความ |
| ปลอดภัย (Rating Factor) โดยวิธีตัวคูณน้ำหนักบรรทุก (Load Factor) 111 |
| 6.2 การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพานช่วง 10 เมตร 113 |
| 6.2.1 การวิเคราะห์หากำลังรับน้ำหนักของชิ้นส่วนโครงสร้าง 113 |
| 6.2.2 การวิเคราะห์แรงภายในจากน้ำหนักรถบรรทุกของแบบจำลองสะพาน. 120 |
| 6.2.3 การวิเคราะห์ค่า RF ของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น 123 |
| 6.3 การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพานช่วง 20 เมตร 125 |
| 6.3.1 การวิเคราะห์หากำลังรับน้ำหนักของชิ้นส่วนโครงสร้าง 126 |
| 6.3.2 การวิเคราะห์แรงภายในจากน้ำหนักรถบรรทุกของแบบจำลองสะพาน. 128 |
| 6.2.3 การวิเคราะห์ค่า RF ของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง 130 |
| บทที่ 7 สรุปผลการศึกษาและข้อเสนอแนะ 133 |
| 7.1 ผลการทดสอบโครงสร้างสะพาน134 |
| 7.2 ผลการสร้างแบบจำลองโครงสร้างสะพาน135 |
| 7.3 ผลการศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อพฤติกรรมของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน 136 |
| 7.4 ผลการประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพาน |
| 7.5 ข้อเสนอแนะ |

| ห | หน้า |
|--|------|
| รายการอ้างอิง 1 | 139 |
| ภาคผนวก1 | 144 |
| ภาคผนวก ก การสอบเทียบแบบจำลองโดยใช้ข้อมูลจากเครื่องวัดความเร่ง | 145 |
| ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์1 | 55 |

สารบัญตาราง

ฏ

| ตารางที่ 1.1 ตัวคูณลดกำลังตามการเสื่อมสภาพ $ arphi_{ m c}$ 4 |
|--|
| ตารางที่ 3.1 กำลังของคอนกรีตที่ใช้ 40 |
| ตารางที่ 3.2 แรงกระทำที่ตำแหน่งต่างๆในการทดสอบช่วงสะพาน 10 เมตร 46 |
| ตารางที่ 3.3 แรงกระทำที่ตำแหน่งต่างๆในการทดสอบช่วงสะพาน 20 เมตร |
| ตารางที่ 3.4 ความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหาง ช่วงสะพาน 10 เมตร (FFT) 53 |
| ตารางที่ 3.5 ความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหาง ช่วงสะพาน 20 เมตร (FFT) 54 |
| ตารางที่ 3.6 ความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหางโดยวิธีพิจารณาความถี่ในช่วง |
| การสั้นไหวแบบอิสระ55 |
| ตารางที่ 3.7 โมเมนต์ดัดภายในของระบบคานจริงและคานสมมติ |
| ตารางที่ 3.8 อัตราส่วนความหน่วงของสะพานห้วยสามหาง |
| ตารางที่ 4.1 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองสะพาน 2 มิติที่มีความยาวช่วง 10 เมตร |
| ตารางที่ 4.2 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองสะพาน 2 มิติที่มีความยาวช่วง 20 เมตร |
| ตารางที่ 4.3 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองเฉพาะคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น |
| ตารางที่ 4.4 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงแบบแผ่นพื้นมีคอนกรีตทับหน้า 78 |
| ตารางที่ 4.5 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีต |
| ทับหน้าและราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ |
| ตารางที่ 4.6 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีต |
| ทับหน้าและราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง |
| ตารางที่ 4.7 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีต |
| ทับหน้าและราวสะพานตัน |
| ตารางที่ 4.8 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง |

| ตารางที่ 4.9 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องที่มีคอนกรีต |
|--|
| ทับหน้า |
| ตารางที่ 4.10 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีต |
| ทับหน้าและราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ |
| ตารางที่ 4.11 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีต |
| ทับหน้าและราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง |
| ตารางที่ 4.12 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีต - |
| ทับหน้าและราวสะพานตัน |
| ตารางที่ 5.1 รายละเอียดของแบบจำลองที่จะทำการสอบเทียบ |
| ตารางที่ 5.2 ผลของโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตต่อความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลอง 97 |
| ตารางที่ 5.3 ผลของสภาพฐานรองรับต่อความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลอง |
| ตารางที่ 5.4 รายละเอียดของแผ่นยางรองสะพานของสะพานห้วยสามหาง 104 |
| ตารางที่ 5.5 ค่าความคลาดเคลื่อนของการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกของแบบจำลอง 108 |
| ตารางที่ 5.6 อัตราส่วนระหว่างความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลองกับผลการทดสอบ 108 |
| ตารางที่ 6.1 แรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงประภทแผ่นพื้นเนื่องจากน้ำหนัก |
| บรรทุกคงที่ |
| ตารางที่ 6.2 แรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงประภทแผ่นพื้นเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกจร 122 |
| ตารางที่ 6.3 ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) ของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น 124 |
| ตารางที่ 6.4 แรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกคงที่ 129 |
| ตารางที่ 6.5 แรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกจร 129 |
| ตารางที่ 6.6 ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) ของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง |
| ตารางที่ 7.1 ความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหางที่วิเคราะห์ได้จากผลการทดสอบ 134 |
| ตารางที่ ก.1 ความถี่ธรรมชาติที่วิเคราะห์ได้จากผลการทดสอบ |

| | หน้า |
|---|------|
| ตารางที่ ก.2 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองที่ปรับแก้แล้ว | 149 |
| ตารางที่ ก.3 แบบจำลองสะพานห้วยสามหางที่ปรับแก้แล้ว | 150 |

สารบัญรูป

| รูปที่ 1.1 เครื่องมือ small rocket equipment (Ying และคณะ, 1988) |
|---|
| รูปที่ 1.2 เครื่องมือปล่อยน้ำหนักที่ใช้ในการศึกษาของ Agardh และคณะ (1991) |
| รูปที่ 1.3 ระบบของเครื่องมือ falling weight deflectometer (Warren และ Shope, 1992) 10 |
| รูปที่ 1.4 เครื่องมือ impact hammer ที่ใช้ในการศึกษาของ Green และคณะ (1995) 11 |
| รูปที่ 1.5 การทดสอบและเครื่องมือ impulse mechanism (Pate, 1995) 11 |
| รูปที่ 1.6 เครื่องมือ energy-accumulating elastic hammer (Ying และคณะ, 1996) 13 |
| รูปที่ 1.7 การติดตั้งเครื่องมือและการทดสอบของ Hardyniec (2009) |
| รูปที่ 1.8 หน้าตัดรูปกล่องแบบต่างๆ ที่ทำการศึกษาโดย Gupta (2010) 17 |
| รูปที่ 2.1 ระบบสปริง |
| รูปที่ 2.2 ดีกรีแห่งความอิสระ |
| รูปที่ 2.3 Single DOF Mass-Spring-Damping System |
| รูปที่ 2.4 ระบบที่มีดีกรีแห่งความอิสระเท่ากับ 2 |
| รูปที่ 2.5 โครงสร้างในระบบที่มวลมีการกระจายตัว |
| รูปที่ 2.6 ความถี่ธรรมชาติและรูปร่างการสั้นไหวของคานสม่ำเสมออย่างง่าย |
| รูปที่ 2.7 แรงดล |
| รูปที่ 2.8 การแสดงแรงดลให้เป็นผลรวมของฟังก์ชันอย่างง่าย |
| รูปที่ 2.9 สัญญาณต่อเนื่องและสัญญาณไม่ต่อเนื่อง (พรชัย ภววงษ์ศักดิ์, 2000) |
| รูปที่ 2.10 ส่วนประกอบในระบบประมวลผลสัญญาณดิจิตอล (พรชัย ภววงษ์ศักดิ์, 2000) 33 |

ณ

| รูปที่ 2.11 Logical steps during operation of the FFT algorithm (Newland, D.E., 1993) | 37 |
|---|------|
| รูปที่ 2.12 การกรองสัญญาณโดยวิธี moving average filter | 38 |
| รูปที่ 3.1 รูปด้านสะพานห้วยสามหาง จังหวัดเพชรบุรี | 39 |
| รูปที่ 3.2 สะพานห้วยสามหาง จังหวัดเพชรบุรี | . 39 |
| รูปที่ 3.3 รูปตัดคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น | 40 |
| รูปที่ 3.4 รูปตัดคานคอนกรีตอัดแรงประเภทกล่อง | 40 |
| รูปที่ 3.5 ช่วงสะพานที่ทำการทดสอบ | 41 |
| รูปที่ 3.6 เครื่องมือ Falling Weight Deflectometer | 42 |
| รูปที่ 3.7 เครื่องวัดความเร่ง (Accelerometer) | 42 |
| รูปที่ 3.8 อุปกรณ์รวมสัญญาณ HBM รุ่น QuantumX | . 43 |
| รูปที่ 3.9 เครื่องคอมพิวเตอร์แบบกระเป๋าหิ้ว (Laptop) และโปรแกรม catman Easy | 43 |
| รูปที่ 3.10 การติดตั้งอุปกรณ์การตรวจวัดและเครื่องวัดความเร่งที่ผิวบนของพื้นสะพาน | 44 |
| รูปที่ 3.11 ตำแหน่งการติดตั้งเครื่องวัดความเร็วของเครื่อง FWD | . 44 |
| รูปที่ 3.12 การทดสอบสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร | 45 |
| รูปที่ 3.13 ตำแหน่งที่ให้แรงกระทำและแนวการทดสอบในสะพานช่วง 10 เมตร | 45 |
| รูปที่ 3.14 ความเร่งที่ตรวจวัดได้จากการปล่อยน้ำหนัก 3 ครั้ง | . 46 |
| รูปที่ 3.15 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S1 | 47 |
| รูปที่ 3.16 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S2 | 47 |
| รูปที่ 3.17 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S3 | 48 |
| รูปที่ 3.18 การทดสอบสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร | 48 |

| รูปที่ 3.19 ตำแน่งที่ให้แรงกระทำและแนวการทดสอบในช่วงสะพาน 20 เมตร | . 49 |
|--|--|
| รูปที่ 3.20 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L1 | . 50 |
| รูปที่ 3.21 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L2 | . 51 |
| รูปที่ 3.22 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L3 | . 51 |
| รูปที่ 3.23 ความเร่งช่วงการสั้นไหวแบบอิสระของโครงสร้าง | . 52 |
| รูปที่ 3.24 ข้อมูลการตรวจวัดช่วงสะพาน 10 เมตรที่ถูกแปลงให้อยู่ในโดเมนความถี่ | . 53 |
| รูปที่ 3.25 การวิเคราะห์หาค่าความถี่ธรรมชาติจากช่วงการสั่นไหวแบบอิสระของโครงสร้าง | . 55 |
| รูปที่ 3.26 คานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีดีกรีของความอิสระเท่ากับ 1 | . 56 |
| รูปที่ 3.27 คานอย่างง่าย 2 มิติ ที่ถูกแรงภายนอกกระทำ 1 หน่วยที่ตำแหน่งกึ่งกลางคาน | . 57 |
| รูปที่ 3.28 ระบบคานจริงและระบบคานสมมติ | . 57 |
| ud . | |
| รูปที่ 3.29 ราวสะพานตามแบบ | . 58 |
| รูปที่ 3.29 ราวสะพานตามแบบ รูปที่ 3.30 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร | 58 . 58 |
| รูปที่ 3.29 ราวสะพานตามแบบ รูปที่ 3.30 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.31 หน้าตัดแปลงของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร | . 58 . 58 . 59 |
| รูปที่ 3.29 ราวสะพานตามแบบ รูปที่ 3.30 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.31 หน้าตัดแปลงของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.32 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 20 เมตร | 58 . 58 . 59 . 61 |
| รูปที่ 3.29 ราวสะพานตามแบบ รูปที่ 3.30 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.31 หน้าตัดแปลงของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.32 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 20 เมตร รูปที่ 3.33 ตัวอย่างสัญญาณความเร่งของช่วงสะพาน 20 เมตรที่ผ่านการกรอง | 58 . 58 . 59 . 61 |
| รูปที่ 3.29 ราวสะพานตามแบบ รูปที่ 3.30 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.31 หน้าตัดแปลงของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.32 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 20 เมตร รูปที่ 3.33 ตัวอย่างสัญญาณความเร่งของช่วงสะพาน 20 เมตรที่ผ่านการกรอง โดยวิธี 100-point moving average filter | . 58 . 59 . 61 |
| รูปที่ 3.30 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.31 หน้าตัดแปลงของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.32 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 20 เมตร รูปที่ 3.33 ตัวอย่างสัญญาณความเร่งของช่วงสะพาน 20 เมตรที่ผ่านการกรอง โดยวิธี 100-point moving average filter | . 58 . 58 . 59 . 61 . 62 |
| รูปที่ 3.29 ราวสะพานตามแบบ รูปที่ 3.30 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.31 หน้าตัดแปลงของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.32 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 20 เมตร รูปที่ 3.33 ตัวอย่างสัญญาณความเร่งของช่วงสะพาน 20 เมตรที่ผ่านการกรอง โดยวิธี 100-point moving average filter รูปที่ 4.1 ชิ้นส่วนโครงสร้างแบบเส้น | . 58 . 58 . 59 . 61 . 62 . 64 . 65 |
| รูปที่ 3.29 ราวสะพานตามแบบ รูปที่ 3.30 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.31 หน้าตัดแปลงของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร รูปที่ 3.32 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 20 เมตร รูปที่ 3.33 ตัวอย่างสัญญาณความเร่งของช่วงสะพาน 20 เมตรที่ผ่านการกรอง โดยวิธี 100-point moving average filter | . 58 . 58 . 59 . 61 . 62 . 64 . 65 |

| รูปที่ 4.5 แบบจำลองเฉพาะคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น 2 มิติ | . 66 |
|---|------|
| รูปที่ 4.6 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้า 2 มิติ | . 67 |
| รูปที่ 4.7 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้า | |
| และราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ 2 มิติ | . 68 |
| รูปที่ 4.8 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้า | |
| และราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง 2 มิติ | . 69 |
| รูปที่ 4.9 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้า | |
| และราวสะพานตัน 2 มิติ | . 70 |
| รูปที่ 4.10 แบบจำลองเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง 2 มิติ | . 71 |
| รูปที่ 4.11 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า 2 มิติ | . 72 |
| รูปที่ 4.12 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า | |
| และราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ 2 มิติ | . 73 |
| รูปที่ 4.13 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า | |
| และราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง 3 มิติ | . 73 |
| รูปที่ 4.14 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องมีคอนกรีตทับหน้า | |
| และราวสะพานตัน 2 มิติ | . 74 |
| รูปที่ 4.15 รูปร่างการสั่นไหวในโหมดที่ 1 และ 2 ของแบบจำลอง 2 มิติ | . 75 |
| รูปที่ 4.16 หน้าตัดของคานที่แสดงคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น | . 76 |
| รูปที่ 4.17 แบบจำลองเฉพาะคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น 3 มิติ | . 77 |
| รูปที่ 4.18 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองเฉพาะคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น | . 77 |
| รูปที่ 4.19 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้า 3 มิติ | . 78 |

| รูปที่ 4.20 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นที่มี | |
|--|----|
| คอนกรีตทับหน้า | 78 |
| รูปที่ 4.21 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและ | |
| ราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ 3 มิติ | 79 |
| รูปที่ 4.22 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมี | |
| คอนกริตทับหน้าและราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ | 80 |
| รูปที่ 4.23 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและ | |
| ราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง 3 มิติ | 81 |
| รูปที่ 4.24 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมี | |
| คอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง | 81 |
| รูปที่ 4.25 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและ | |
| ราวสะพานตัน 3 มิติ | 82 |
| รูปที่ 4.26 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมี | |
| คอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตัน | 82 |
| รูปที่ 4.27 หน้าตัดของคานที่แสดงคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง | 83 |
| รูปที่ 4.28 แบบจำลองเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง 3 มิติ | 84 |
| รูปที่ 4.29 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง | 84 |
| รูปที่ 4.30 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า 3 มิติ | 85 |
| รูปที่ 4.31 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมี | |
| คอนกรีตทับหน้า | 85 |

| รูปที่ 4.32 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและ | |
|--|------|
| ราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ 3 มิติ | 86 |
| รูปที่ 4.33 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีต | |
| ทับหน้าและราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ | 87 |
| รูปที่ 4.34 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพาน | |
| ตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง 3 มิติ | 88 |
| รูปที่ 4.35 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีต | |
| ทับหน้าและราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง | . 88 |
| รูปที่ 4.36 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและ | |
| ราวสะพานตัน 3 มิติ | . 89 |
| รูปที่ 4.37 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีต | |
| ทับหน้าและราวสะพานตัน | . 89 |
| รูปที่ 5.1 ลักษณะของแรงที่กระทำในแบบจำลอง | 92 |
| รูปที่ 5.2 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S1 | . 92 |
| รูปที่ 5.3 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S2 | . 93 |
| รูปที่ 5.4 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S3 | . 93 |
| รูปที่ 5.5 การแอ่นตัวที่ผิวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตรเนื่องจากแรงกระแทก | . 94 |
| รูปที่ 5.6 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L1 | . 94 |
| รูปที่ 5.7 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L2 | . 95 |
| รูปที่ 5.8 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L3 | . 95 |
| รูปที่ 5.9 การแอ่นตัวที่ผิวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตรเนื่องจากแรงกระแทก | . 96 |
| | |

| รูปที่ 5.10 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตกับความถี่ธรรมชาติ | |
|--|-----------|
| โหมด 1 ในแบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร | 98 |
| รูปที่ 5.11 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าสติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับกับความถี่ธรรมชาติ | |
| โหมด 1 ในแบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร | 21 |
| รูปที่ 5.12 ผลของโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตต่อการแอ่นตัวของแบบจำลองเนื่องจาก | |
| แรงกระแทก | 02 |
| รูปที่ 5.13 แผ่นยางรองสะพานแบบเรียบ (plain elastrometric bearing pad) 10 |)4 |
| รูปที่ 5.14 ผลของสภาพฐานรองรับต่อการแอ่นตัวของแบบจำลองเนื่องจากแรงกระแทก 10 | 05 |
| รูปที่ 5.15 การแอ่นตัวของแบบจำลองที่ปรับค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและ | |
| สภาพฐานรองรับ10 | 06 |
| รูปที่ 5.16 ความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลองสะพานที่ปรับค่าโมดูลัสยืดหยุ่น | |
| ของคอนกรีตและสภาพฐานรองรับ 10 |)7 |
| รูปที่ 5.17 ค่าความคลาดเคลื่อนของการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกของแบบจำลอง 10 |)9 |
| รูปที่ 5.18 อัตราส่วนระหว่างความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลองกับผลการทดสอบ 10 |)9 |
| รูปที่ 6.1 รถบรรทุกที่ใช้ในการวิเคราะห์11 | 13 |
| รูปที่ 6.2 หน้าตัดของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นที่พิจารณา 11 | 14 |
| รูปที่ 6.3 การกระจายของหน่วยแรงยืดหดตัวและหน่วยแรงที่สถานะประลัย 11 | 15 |
| รูปที่ 6.4 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรที่นำมาวิเคราะห์ | 20 |
| รูปที่ 6.5 หน้าตัดของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องที่พิจารณา | 26 |
| รูปที่ 6.6 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตรที่นำมาวิเคราะห์ | <u>28</u> |
| รูปที่ ก.1 ความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหาง14 | 45 |

ฏ

| รูปที่ ก.2 รูปร่างการสั่นไหวในโหมดที่ 1 ถึง 4 ของแบบจำลองที่มีตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง 146 |
|---|
| รูปที่ ก.3 แบบจำลองโครงสร้างสะพานที่ตัวเชื่อมต่อระหว่างคานหลักเคลื่อนที่ได้ในแนวดิ่ง 147 |
| รูปที่ ก.4 รูปร่างการสั่นไหวในโหมดที่ 1 ถึง 4 ของแบบจำลองที่ตัวเชื่อมเคลื่อนที่ได้ในแนวดิ่ง 147 |
| รูปที่ ก.5 การหมุนในแนว R1 ของตัวเชื่อมต่อระหว่างคานหลัก |
| รูปที่ ก.6 ลักษณะของแรงที่กระทำในแบบจำลอง 151 |
| รูปที่ ก.7 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S1 |
| รูปที่ ก.8 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S2 |
| รูปที่ ก.9 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S3 152 |
| รูปที่ ก.10 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L1 |
| รูปที่ ก.11 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L2 |
| รูปที่ ก.12 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L3 |

บทนำ

1.1 ที่มาและความสำคัญของปัญหา

สะพานเป็นโครงสร้างพื้นฐานที่มีส่วนสำคัญในการเชื่อมโยงระบบเครือข่ายคมนาคมให้มี ประสิทธิภาพ นอกเหนือไปจากการก่อสร้างสะพานใหม่ที่เพิ่มมากขึ้นแล้วการตรวจสอบและ ประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักของสะพานที่มีอยู่เดิมให้อยู่ในสภาพที่สมบูรณ์และใช้งาน ได้ด้วยความสะดวก และปลอดภัยจึงเป็นสิ่งจำเป็น

ในการทดสอบเพื่อประเมินหาความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกปลอดภัยของ โครงสร้างสะพานนั้น เรามีความจำเป็นที่จะต้องเข้าใจถึงพฤติกรรมการสั่นไหวของโครงสร้าง สะพานภายใต้แรงกระทำจากภายนอก โดยปกติแล้วการทดสอบและศึกษาพฤติกรรมการสั่นไหว ของโครงสร้างสะพานจะทำการทดสอบภายใต้แรงกระทำจากน้ำหนักรถบรรทุกทดสอบ โดยจะ แบ่งการทดสอบออกเป็น 2 ลักษณะคือ การทดสอบภายใต้แรงกระทำแบบสถิตและการทดสอบ ภายใต้แรงกระทำแบบพลวัต จากนั้นจึงนำผลการตรวจวัดที่ได้มาวิเคราะห์ควบคู่ไปกับแบบจำลอง ไฟในต์เอลิเมนต์ของโครงสร้างสะพานทดสอบเพื่อนำไปประเมินหาความสามารถในการรับน้ำหนัก บรรทุกปลอดภัยของสะพานต่อไป ซึ่งในการทดสอบดังกล่าวมีค่าใช้จ่ายที่สูงและมีข้อจำกัดในการ ทดสอบ รวมถึงการติดตั้งเครื่องมือและการทดสอบทำได้ค่อนข้างช้า ดังนั้นจากข้อจำกัดในการ ทดสอบ ข้างต้น ผู้วิจัยจึงได้ศึกษาถึงความเป็นไปได้ในการนำเครื่องมือ falling weight deflectometer (FWD) ซึ่งเป็นเครื่องมือที่ใช้ทดสอบการแอ่นตัวของถนนมาประยุกต์ใช้เพื่อทดสอบ และประเมินหาความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกปลอดภัยของโครงสร้างสะพานภายใต้แรง กระทำจากน้ำหนักกระแทก รวมไปถึงการวิเคราะห์หาค่าคุณสมบัติทางพลศาสตร์ของโครงสร้าง สะพาน ซึ่งได้แก่ ค่าความถื่ธรรมชาติ (natural frequency) และค่าอัตราส่วนความหน่วง (damping ratio) การสอบเทียบแบบจำลองให้มีพฤติกรรมใกล้เคียงกับโครงสร้างสะพานจริงมากที่สุด เป็น กระบวนการหนึ่งในการประเมินหาความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของโครงสร้างสะพาน ซึ่งในงานวิจัยนี้ได้ทำการศึกษาถึงพารามิเตอร์ที่มีผลต่อความถี่ธรรมชาติและการแอ่นตัวเนื่องจาก แรงกระแทกของแบบจำลองคอมพิวเตอร์ ได้แก่ ค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและสภาพ ฐานรองรับของแบบจำลอง พร้อมทั้งทำการสอบเทียบแบบจำลองกับผลการทดสอบด้วยเครื่อง ปล่อยน้ำหนัก

1.2 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

ในส่วนนี้จะกล่าวถึงงานวิจัยในอดีตที่เกี่ยวข้อง โดยจะแบ่งออกเป็น 3 หัวข้อดังต่อไปนี้ 1.2.1 การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพาน

ในการตรวจสอบสภาพของสะพาน มาตรฐาน AASHTO (American Association of State Highway and Transportation Officials) ได้ให้แนวทางการประเมินการเสื่อมสภาพโดยใช้ วิธีการประเมินด้วยสายตา ซึ่งจะพิจารณาถึงการเสื่อมสภาพของโครงสร้างในลักษณะต่างๆเช่น การหลุดร่อนของคอนกรีต รอยแตกและการเกิดสนิมของเหล็กเสริม เป็นต้น ซึ่งปัจจัยต่างๆเหล่านี้ ทำให้ความสามารถในการรับแรงของโครงสร้างลดลง

สำหรับวิธีการประเมินกำลังรับน้ำหนักของโครงสร้างสะพานนั้น มาตรฐาน AASHTO ได้ ให้หลักเกณฑ์ในการประเมินกำลังของโครงสร้างซึ่งสามารถระบุได้ในรูปของดัชนีความปลอดภัย (Rating Factor, RF) ซึ่งเป็นอัตราส่วนระหว่างกำลังรับน้ำหนักของชิ้นส่วนโครงสร้างที่ถูกหักลบ ออกด้วยผลการตอบสนองเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกแบบคงที่ต่อผลการตอบสนองของโครงสร้าง เนื่องจากน้ำหนักบรรทุกจร ดังสมการ 1.1

$$RF = \frac{\text{capacity - dead load effect}}{\text{live load effect}}$$
(1.1)

ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) เป็นค่าที่แสดงถึงขีดความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุก ของชิ้นส่วนโครงสร้างสะพาน ซึ่งมาตรฐาน Manual for Condition Evaluation of Bridges (1994) ได้ให้วิธีการคำนวณค่า RF ไว้ 2 วิธี ได้แก่ วิธีหน่วยแรงที่ยอมให้ (Allowable Stress, AS) และวิธีตัวคูณเพิ่มน้ำหนักบรรทุก (Load Factor, LF) ซึ่งทั้ง 2 วิธีดังกล่าวจะไม่คิดผลของการ เสื่อมสภาพของโครงสร้าง โดยจะคิดเสมือนกับเป็นโครงสร้างใหม่ ต่อมาในปี ค.ศ. 2003 AASHTO ได้ออกมาตรฐาน Load and Resistance Factor Rating (LRFR) สำหรับใช้ในการประเมินสภาพ โครงสร้างสะพาน โดยมาตรฐานดังกล่าวได้รับการพัฒนาโดยจะพิจารณาถึงความไม่แน่นอนของ กำลังรับแรงของโครงสร้างและน้ำหนักที่มากระทำ และได้มีการปรับแก้ค่าพารามิเตอร์ต่างๆโดย อาศัยข้อมูลทางสถิติ ซึ่งค่า RF สำหรับวิธี LRFR จะสามารถคำนวณได้จากสมการที่ 1.2

$$RF = \frac{\varphi_{c}\varphi_{s}\varphi_{R_{n}} - (\gamma_{DC})(DC) - (\gamma_{DW})(DW)}{(\gamma_{L})(LL + IM)}$$
(1.2)

โดยที่ arphi คือ ตัวคูณลดกำลัง (resistance factor) มีค่าเท่ากับ 0.9 สำหรับ กำลังด้านแรงดัดของคอนกรีตเสริมเหล็ก

φ_c คือ ตัวคูณลดกำลังตามการเสื่อมสภาพ (condition factor) มีค่า ระหว่าง 0.85 - 1.00 ดังแสดงในตารางที่ 1.1

 $arphi_{s}$ คือ ตัวคูณลดกำลังของระบบ (system factor) มีค่าอยู่ระหว่าง 0.85 - 1.00

| | $\gamma_{\rm \tiny DC}$ | คือ | ตัวคูณเพิ่มสำหรับน้ำหนักบรรทุกคงที่ มีค่าเท่ากับ 1.25 |
|-----------------|-----------------------------------|----------|---|
| | $\gamma_{\scriptscriptstyle DW}$ | คือ | ตัวคูณเพิ่มสำหรับพื้นผิวสะพาน มีค่าเท่ากับ 1.50 |
| | DC | คือ | ผลตอบสนองของโครงสร้างสะพานเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกคงที่ |
| | DW | คือ | ผลการตอบสนองของโครงสร้างสะพานเนื่องจากน้ำหนักพื้นผิว |
| | ${\cal Y}_{\scriptscriptstyle L}$ | คือ | ตัวคูณเพิ่มสำหรับน้ำหนักบรรทุกจร มีค่าเท่ากับ 1.35 สำหรับ |
| ระดับ operating | เ และมีค่ | าเท่ากับ | 1.75 สำหรับระดับ inventory |

IM คือ ปัจจัยแรงกระแทกเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกจร มีค่าเท่ากับ 33%

LL คือ ผลการตอบสนองของโครงสร้างสะพานเนื่องจากน้ำหนักบรรทุก จรแบบเพลาเดียวหารด้วยค่าค่าตัวคูณเพื่อรวมผลของการกระจายน้ำหนักของล้อ (Equivalent width, *E*)

E คือ ค่าตัวคูณเพื่อรวมผลของการกระจายน้ำหนักของล้อ โดย
 มาตรฐาน AASHTO LRFR (2008) ได้กำหนดค่า Equivalent width (E) ซึ่งสามารถคำนวณได้
 จากสมการที่ 1.3 และ 1.4 ดังนี้

$$E_{2} = 2100 \pm 0.12 \sqrt{L_{1}W_{1}} \le \frac{12.0W}{N_{1}}$$
 สำหรับ 2 ช่องจราจรขึ้นไป (1.4)

| โดยที่ | E ₁ และ E ₂ | คือ | ค่าการกระจายของน้ำหนักล้อ (Equivalent width) |
|--------|-----------------------------------|-----|--|
| | L ₁ | คือ | ความยาวของพื้นสะพานที่พิจารณา |
| | W_1 | คือ | ความกว้างแปลงของพื้นสะพานจากขอบถึงขอบ |
| | W | คือ | ความกว้างทางกายภาพของพื้นสะพานจากขอบถึงขอบ |
| | N | คือ | จำนวนช่องจราจรที่ใช้ในการออกแบบ |

| a | ~ | o | Ý | ਕੱ | | | | | |
|----------------|-------|-------------------|-------|---------------------------------|------------|------------|------|-----------|--------|
| ตาจางทุ่ง 1 1 | ത റ ത | กเดดกา | 10.1 | ตา บการเสดบสกา พ | (n) | ตาแแกตรฐาน | NRI | condition | rating |
| VI 18 INVI 1.1 | | 1 2 10 20 10 10 1 | 161 / | / 10/11 19 20/10/20/20/2011 1/1 | Ψ_{a} | | INDI | Condition | raung |

| NBI condition rating | สภาพโครงสร้าง | $arphi_{	ext{c}}$ | | |
|----------------------|---------------|-------------------|--|--|
| ≥6 | าติ | 1.00 | | |
| 5 | ดีพอใช้ | 0.95 | | |
| ≤ 4 | ไม่ดี | 0.85 | | |

มนตรี เดชาสกุลสม และคณะ (2006) ได้ทำการทดสอบและประเมินความสามารถในการ รับน้ำหนักบรรทุกของสะพานต่อน้ำหนักรถบรรทุก 25 ตันและน้ำหนักสูงสุดที่รับได้ จำนวน 30 สะพานโดยทำการทดสอบการรับน้ำหนักบรรทุกทั้งแบบสถิตย์และแบบพลวัต สะพานที่ทำการ ทดสอบแบ่งเป็นประเภทต่างๆ 5 ประเภท ซึ่งได้ผลดังต่อไปนี้ 1) สะพานประเภทแผ่นพื้นคอนกรีต เสริมเหล็ก (RC slab bridge) จำนวน 6 สะพาน พบว่า ไม่พบความเสียหายจำนวน 5 สะพาน เสียหายจำนวน 1 สะพาน 2) สะพานประเภทแผ่นพื้นคอนกรีตอัดแรง (PC plank girder bridge) จำนวน 7 สะพาน พบว่า ไม่พบความเสียหายจำนวน 5 จำนวน พบเหล็กเสริมเกิดสนิมจำนวน 2 สะพาน 3) สะพานประเภทคานคอนกรีตวางประชิด (PC multi-beam bridge) จำนวน 3 สะพาน พบว่า ไม่พบความเสียหายทั้ง 3 สะพาน 4) สะพานประเภทคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องวางประชิด (PC box girder bridge) จำนวน 7 สะพาน พบว่า ไม่พบความเสียหายจำนวน 5 สะพาน พบ ความเสียหายที่บ่ารับแรงเฉือน (shear key) จำนวน 2 สะพาน และ 5) สะพานประเภทคาน คอนกรีตรูปตัวไอ (PC I-girder bridge) จำนวน 8 สะพาน พบว่า ไม่พบความเสียหายอ่านวน 7 สะพาน เสียหายอย่างรุนแรงจำนวน 1 สะพาน

ปัญญา ซูพานิช และคณะ (2008) ได้ทำโครงการสำรวจสภาพความเสียหายและทดสอบ การรับน้ำหนักของสะพานแบบแผ่นพื้น (slab type) ในพื้นที่สำนักทางหลวงที่ 5 จังหวัดขอนแก่น โดยได้ทำการทดสอบความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพาน โดยใช้น้ำหนักทดสอบ จากรถบรรทุกสิบล้อขนาด 25 ตัน ที่รู้ระยะเพลาที่แน่นอน โดยได้ทำการคัดเลือกสะพานเฉพาะ ประเภทแผ่นพื้น จำนวน 12 สะพาน เพื่อทำการทดสอบและประเมินความสามารถในการรับ น้ำหนักบรรทุกปลอดภัยของสะพาน ได้ทำการทดสอบดังนี้

- 1) การทดสอบการรับน้ำหนักบรรทุกแบบสถิตย์ (static load test)
- 2) การทดสอบการรับน้ำหนักแบบพลวัต (dynamic load test)
- 3) การทดสอบโครงสร้างฐานราก (substructure test)

ซึ่งผลการทดสอบและประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุก สรุปได้ว่าสะพานทั้ง 12 สะพานสามารถรับน้ำหนักบรรทุกของรถบรรทุกหนัก 25 ตันได้ และจากการประเมิน ความสามารถในการรับน้ำหนักของสะพานโดยวิธีดัชนีความปลอดภัย (rating factor) พบว่าค่า ดัชนีความปลอดภัยของพื้นสะพาน (deck) ที่วิเคราะห์ได้มีค่าต่ำกว่าโครงสร้างส่วนอื่น ซึ่งได้แก่ คานขวางสะพาน (cap beam) เสาตอม่อ (pier) และฐานราก (pile) ปัญญา ซูพานิช และคณะ (2008) ได้ทำโครงการสำรวจสภาพความเสียหายและทดสอบ การรับน้ำหนักของสะพานกรมทางหลวงในพื้นที่สำนักทางหลวงที่ 2 จังหวัดแพร่ โดยได้มีการ คัดเลือกสะพานมา 8 สะพาน เพื่อทำการทดสอบความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกจริงทั้ง แบบสถิตย์และแบบพลวัต โดยใช้รถบรรทุกสิบล้อ 3 เพลา น้ำหนักรวมประมาณ 25-30 ตัน จำนวน 2 คันในการทดสอบ จากนั้นได้ทำการสร้างแบบจำลองโครงสร้างสะพานด้วยโปรแกรม SAP2000 โดยเลือกใช้ขึ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งในการจำลองคานขวาง เสาตอม่อและทางเท้า และ ใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบางแทนพื้นสะพานและคอนกรีตทับหน้า สอบเทียบแบบจำลองดังกล่าวกับ ผลการทดสอบและประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของโครงสร้างสะพาน โดย ประเมินในรูปของ rating factor ด้วยวิธี LRFR ตามมาตรฐานของ AASHTO ได้ผลว่า มีจำนวน 6 สะพาน ที่มีค่า RF ต่ำกว่า 1 โดยที่ 3 สะพานจาก 6 สะพานนี้มีความสามารถในการรับโมเมนต์ดัด ไม่เพียงพอ มี 1 สะพานที่มีความสามารถในการรับแรงเฉือนไม่เพียงพอ และ 2 สะพานมี ความสามารถในการรับโมเมนต์ดัดและแรงเฉือนไม่เพียงพอ

รัฐภูมิ ภุมมา (2009) ได้ทำการประเมินสภาพและกำลังรับน้ำหนักของสะพานคอนกรีต เสริมเหล็กที่เสื่อมสภาพโดยวิธีการประเมินสภาพด้วยสายตาโดยค่าดัชนีชี้วัด (condition rating) พร้อมทั้งทำการทดสอบเพื่อหาความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของโครงสร้างจริง โดยได้ทำ การประเมินในรูปของค่า rating factor (RF) และได้ทำการศึกษาและเปรียบเทียบค่า RF จาก 3 วิธี ได้แก่ วิธี AS, LF และ LRFR ซึ่งสามารถคำนวณได้จากสมการที่ 1.5, 1.6 และ 1.7 ตามลำดับ

โดยในการประเมินกำลังรับน้ำหนักของโครงสร้างสะพาน ได้แบ่งพิจารณาเป็น 2 กรณี คือ กรณีที่ไม่พิจารณาการเสื่อมสภาพของโครงสร้าง หรือกำหนดให้ค่า condition rating มีค่าเท่ากับ 9 และกรณีที่พิจารณาผลของการเสื่อมสภาพของโครงสร้าง ซึ่งผลการเปรียบเทียบค่า RF จากทั้ง 3 วิธีพบว่า ในกรณีที่ไม่พิจารณาผลของการเสื่อมสภาพของโครงสร้างในการประเมินกำลัง วิธี AS มีแนวโน้มให้ค่ากำลังรับน้ำหนักบรรทุกที่ต่ำกว่าวิธีอื่น โดยเฉพาะการประเมินที่ระดับ inventory ส่วนในกรณีที่พิจารณาผลของการเสื่อมสภาพของโครงสร้างที่มีผลต่อการลดกำลังรับน้ำหนักของ หน้าตัดพบว่า วิธี modified LF และวิธี LRFR จะให้ค่า RF ที่มีการกระจายในช่วงกว้างกว่ากรณีไม่ พิจารณาผลของการเสื่อมสภาพในการประเมินกำลังรับน้ำหนักของโครงสร้าง นอกจากนี้วิธี LRFR มีแนวโน้มที่จะให้ค่า RF สูงกว่าวิธี modified LF ที่ ระดับ inventory

กิตติ จิวโพธิ์เจริญ (2009) ได้ทำการศึกษาหาความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุก ปลอดภัยและประเมินอายุการใช้งานของโครงสร้างสะพานแบบแผ่นพื้น (slab type) โดยในการ ทดสอบการรับน้ำหนักของโครงสร้าง ได้ตรวจวัดผลการตอบสนองของโครงสร้างสะพานด้วย อุปกรณ์วัดความเครียด และได้มีการคำนวณหาน้ำหนักรถบรรทุกแบบไม่ใช้ข้อมูลตำแหน่งรถ (FAD B-WIM) การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของโครงสร้างสะพานจะ ประเมินในรูปของดัชนีความปลอดภัย (RF) ด้วยวิธี LF ที่กำหนดโดยมาตรฐาน AASHTO โดยได้ ทำการประเมินกำลังรับน้ำหนักของชิ้นส่วนโครงสร้างทั้งจากโมเมนต์ดัดและแรงเฉือน พบว่าค่า rating factor ที่ประเมินจากแรงเฉือนมีค่าสูงกว่า 1 ทุกกรณี จึงสามารถสรุปได้ว่าการพิจารณา ความปลอดภัยในด้านแรงเฉือนของสะพานคอนกรีตเสริมเหล็กจากรถบรรทุกทุกประเภท การ ประเมินอยู่ในเกณฑ์ที่ปลอดภัย ไม่เกิดความเสียหายจากแรงเฉือน แต่สำหรับผลการประเมินค่า RF จากโมเมนต์ดัดพบว่า หากพิจารณาในกรณีรถบรรทุกสิบล้อน้ำหนักตามพิกัดของกฎหมาย 25 ตัน พบว่าทั้งระดับ inventory และระดับ operating ของสะพานที่มีความยาวช่วงตั้งแต่ 5-10 เมตร จะมีค่า RF ที่สูงกว่า 1 แต่ในกรณีที่พิจารณาน้ำหนักรถบรรทุกสูงสุด 42.9 ตัน (น้ำหนักสูงสุดที่ ตรวจพบ) จะทำให้การประเมินค่าดัชนีความปลอดภัยที่ระดับ inventory มีค่าต่ำกว่า 1 แต่การ ประเมินในระดับ operating ยังมีค่ามากกว่า 1 ซึ่งแสดงให้เห็นว่า หากรถบรรทุกสิบล้อบรรทุก ้น้ำหนักรวมไม่เกินกว่าน้ำหนักที่กฎหมายกำหนดไว้จะทำให้สะพานสามารถรับน้ำหนักได้อย่าง ปลอดภัย แต่ถ้ารถบรรทุกสิบล้อฝ่าฝืนกฎหมายบรรทุกน้ำหนักเกินกว่าที่กำหนดก็อาจทำให้ สะพานได้รับความเสียหายได้

Jeffrey และ Civjan (2009) ได้ทำการทดสอบและประเมินความสามาถในการรับน้ำหนัก บรรทุกของสะพานทดสอบ 2 สะพาน ได้แก่ สะพาน Royalton Bridge ซึ่งเป็นสะพานประเภทคาน คอนกรีตเสริมเหล็กรูปตัวที และสะพาน Weathersfield Bridge ซึ่งเป็นสะพานคอนกรีตประเภท คานเหล็กรูปตัวไอ โดยได้ทำการทดสอบการรับน้ำหนักบรรทุกทั้งแบบสถิตย์และแบบพลวัตโดยใช้ น้ำหนักรถบรรทุกหนักประมาณ 29 ตันกระทำกับสะพาน และตรวจวัดพฤติกรรมของโครงสร้าง สะพานโดยใช้เครื่องวัดความเครียด (strain guage) จากนั้นได้ทำการประเมินความสามารถใน การรับน้ำหนักบรรทุกปลอดภัยของสะพานทั้งสองควบคู่ไปกับการวิเคราะห์ด้วยแบบจำลองไฟไนท์ เอลิเมนต์ โดยประเมินในรูปของค่าดัชนีความปลอดภัย ซึ่งจะประเมินจากผลของโมเมนต์ดัดด้วย วิธี LRFR ตามมาตรฐาน AASHTO ในการประเมินจะประเมินโดยใช้น้ำหนักรถบรรทุก 6 ชนิด ได้แก่ H20 หนัก 20 ตัน, HS20 หนัก 36 ตัน, 3S2 หนัก 36 ตัน, 6 Axle หนัก 66 ตัน, 3 Axle หนัก 30 ตัน, 4 Axle หนัก 34 ตัน และ 5 Axle หนัก 38 ตัน จากการประเมินพบว่า ในการประเมินใน ระดับ operating rating มีค่า RF มากกว่า 1 ในทุกกรณีสำหรับสะพานทั้งสอง แต่ในระดับ inventory rating พบว่า สะพาน Royalton Bridge มีค่า RF เกิน 1 สำหรับกรณีที่ประเมินโดยใช้ น้ำหนักจากรถบรรทุกชนิด H20, 3S2 และ 5 Axle ส่วนในสะพาน Weathersfield Bridge พบว่า ค่า RF มีค่าต่ำกว่า 1 สำหรับกรณีที่ประเมินโดยใช้น้ำหนักจากรถบรรทุกชนิด 6 Axle และ 4 Axle

1.2.2 การทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการตอบสนองของโครงสร้างสะพานเนื่องจากแรง กระแทก

Ying และคณะ (1988) ได้ทำการทดสอบโครงสร้างสะพาน Qiantang River Bridge ซึ่ง เป็นสะพานรถไฟประเภทโครงสร้างเหล็ก ในเมืองหางโจว ประเทศจีน โดยในการทดสอบได้ให้แรง กระทำกับโครงสร้างสะพานด้วยเครื่องมือ small rocket equipment (ดังรูปที่ 1.1) ซึ่งมีลักษณะ ยึดติดไปกับผิวโครงสร้าง และให้แรงกระทำในแนวตั้งฉากกับผิวโครงสร้าง จากนั้นได้ทำการ วิเคราะห์หาค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้างสะพานได้เท่ากับ 0.99 Hz และ 1.13 Hz



รูปที่ 1.1 เครื่องมือ small rocket equipment (Ying และคณะ, 1988)

Agardh และคณะ (1991) ได้ทำการทดสอบสะพาน Nabben highway bridge ซึ่งเป็น สะพานคอนกรีตเสริมเหล็กในประเทศสวีเดนที่มีความยาวช่วง 20 เมตร โดยใช้เครื่องมือปล่อย น้ำหนักลักษณะดังรูป 1.2 ซึ่งเป็นเครื่องมือที่สามารถเคลื่อนย้ายได้ง่าย น้ำหนักที่ปล่อยสามารถ ปรับได้ตั้งแต่ 37 กิโลกรัมไปจนถึง 97 กิโลกรัม โดยในการทดสอบได้ทำการทดสอบโดยปรับมวล น้ำหนักเป็น 3 ค่าที่แตกต่างกันได้แก่ 37, 57 และ 77 กิโลกรัม และปรับความเร็วเริ่มต้นต่างๆกัน คือ 2, 3 และ 4 เมตรต่อวินาที ผู้วิจัยได้ทำการทดสอบสะพานเดียวกันนี้ 2 ครั้งคือ ครั้งที่ 1 เดือน พฤษภาคม ปี 1991 และครั้งที่ 2 เมื่อเดือนสิงหาคม ปี 1991 และได้วิเคราะห์หาค่าความถื่ ธรรมชาติและโหมดการสั่นไหวจากผลการทดสอบ พบว่า ได้ความถี่ธรรมชาติที่ใกล้เคียงกันทั้ง 2 ครั้ง โดยความถี่ธรรมชาติที่ได้มีค่าแตกต่างกันไม่เกิน 1.5%



รูปที่ 1.2 เครื่องมือปล่อยน้ำหนักที่ใช้ในการศึกษาของ Agardh และคณะ (1991)

Warren และ Shope (1992) ได้ทำการทดสอบสะพาน HB-4 bridge ในรัฐนิวเจอร์ซี่ ประเทศสหรัฐอเมริกา ซึ่งเป็นสะพานคอนกรีตเสริมเหล็ก ความยาวทั้งสิ้น 432 ฟุต โดยในการ ทดสอบจะให้แรงกระทำกับโครงสร้างสะพานโดยใช้เครื่องมือ falling weight deflectometer (FWD) ซึ่งมีลักษณะและการทำงานดังรูปที่ 1.3 ในการทดสอบจะทำการปล่อยน้ำหนักที่ตำแหน่ง ต่างๆ ให้ได้แรงกระทำประมาณ 50 กิโลปอนด์ต่อตารางนิ้ว และทำการตรวจวัดพฤติกรรมของ โครงสร้างสะพานโดยใช้เครื่องวัดการแอ่นตัวที่ตำแหน่งกึ่งกลางช่วงสะพานทดสอบ จากนั้นจึงทำ การสอบเทียบค่าการแอ่นตัวที่ได้จากการทดสอบกับแบบจำลองไฟไนท์เอลิเมนต์ที่สร้างด้วย โปรแกรม ADINA โดยในงานวิจัยนี้ได้ทำการสร้างแบบจำลองเป็น 2 ลักษณะคือ แบบจำลอง isotropic model และ orthotropic model พบว่าแบบจำลอง orthotropic ให้ผลการวิเคราะห์ค่า การแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกที่สอดคล้องกับผลการทดสอบมากกว่า



รูปที่ 1.3 ระบบของเครื่องมือ falling weight deflectometer (Warren และ Shope, 1992)

Green และคณะ (1995) ได้ทำการทดสอบโครงสร้างสะพานคอนกรีตเสริมเหล็ก ที่มี ความยาวช่วงสะพาน 20 เมตร โดยใช้เครื่องมือ impact hammer น้ำหนักประมาณ 20 กิโลกรัม (ดังรูปที่ 1.4) และได้ทำการทดสอบสะพานคอนกรีตเสริมเหล็กอีกสะพานหนึ่ง ที่มีความยาวช่วง สะพาน 12 เมตร โดยใช้เครื่องมือ PCB 086B50 hammer ซึ่งมีน้ำหนักประมาณ 5.5 กิโลกรัม จากนั้นได้นำผลการทดสอบมาวิเคราะห์หาค่าความถี่ธรรมชาติและค่าอัตราส่วนความหน่วงของ โครงสร้างสะพาน โดยจากการทดสอบพบว่า ขนาดน้ำหนักของ impact hammer ที่ใช้ในการ ทดสอบสะพานนั้นจะต้องมีค่าเพิ่มขึ้นตามขนาดของสะพานที่ทำการทดสอบ และพบว่าการ ทดสอบสะพานโดยใช้ impact hammer นั้นจะได้ผลที่ดีเมื่อทำการทดสอบกับสะพานที่มีช่วง สะพานสั้น หรือช่วงสะพานไม่เกิน 30 เมตร



รูปที่ 1.4 เครื่องมือ impact hammer ที่ใช้ในการศึกษาของ Green และคณะ (1995)

Pate (1995) ได้ทำการทดสอบโครงสร้างสะพานคอนกรีตประเภทคานเหล็ก โดยใช้ เครื่องมือ impulse mechanism และตรวจวัดพฤติกรรมของโครงสร้างสะพานดังรูปที่ 1.5 จากนั้น นำผลการทดสอบมาวิเคราะห์หาค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้างสะพานเปรียบเทียบกับ แบบจำลองไฟไนท์เอลิเมนต์ พบว่าได้ค่าความถี่ธรรมชาติที่สอดคล้องกัน



รูปที่ 1.5 การทดสอบและเครื่องมือ impulse mechanism (Pate, 1995)

Hoadley และ Gomez (1996) ได้ทำการศึกษาความเป็นไปได้ในการตรวจวัดค่า stiffness ของโครงสร้างสะพานโดยใช้เครื่องมือ falling weight deflectometer (FWD) พร้อมทั้ง นำผลการตอบสนองของโครงสร้างสะพานจากการทดสอบมาปรับแก้แบบจำลองทางคณิตศาสตร์ โดยในงานวิจัยนี้ได้ทำการทดสอบและตรวจวัดผลการตอบสนองของโครงสร้างสะพานจำนวน 2 สะพาน ได้แก่ สะพานประเภทคานคอนกรีตอัดแรงรูปตัวไอ และสะพานคอนกรีตประเภทคาน เหล็กรูปตัวไอ โดยจะทำการทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมภายใต้แรงกระทำจากเครื่องมือ falling weight deflectometer และการทดสอบการรับน้ำหนักแบบสถิตย์ภายใต้แรงกระทำจากน้ำหนัก รถบรรทุก สำหรับแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ที่ใช้ในงานวิจัยนี้จะจำลองด้วยโปรแกรม ALGOR ซึ่งจากผลการทดสอบพบว่า ค่า stiffness ที่คำนวณได้จากการทดสอบโดยเครื่องมือ falling weight deflectometer จะมีค่ามากที่สุด ส่วนค่า stiffness ที่วิเคราะห์ได้จากแบบจำลองทาง คณิตศาสตร์ที่ถูกปรับแก้แล้วจะมีค่าที่ใกล้เคียงกับค่า stiffness ที่คำนวณได้จากการทดสอบการ รับน้ำหนักแบบสถิตย์ และค่า siffness ที่คำนวณได้จากทั้ง 2 สะพานจะมีค่ามากที่สุดที่บริเวณ ฐานรองรับ และจะมีค่าน้อยที่สุดที่ตำแหน่งกึ่งกลางช่วงสะพาน

Kong และ Liang (1996) ได้ทำการทดสอบโครงสร้างสะพานจำลองซึ่งจำลองมาจาก สะพานคอนกรีตประเภทคานเหล็กรูปตัวไอ ด้วยมาตราส่วน 1:6 โดยได้ทำการทดสอบทั้งวิธี impact vibration test ซึ่งกระตุ้นสะพานจำลองด้วย PCB impulse hammer และทดสอบโดยวิธี ambient vibration test ซึ่งใช้รถจำลองวิ่งบนสะพานด้วยความเร็วประมาณ 3-4 ฟุตต่อวินาที จากนั้นจึงทำการตรวจวัดพฤติกรรมของแบบจำลองโครงสร้างสะพานและวิเคราะห์หาค่า คุณสมบัติทางพลศาสตร์ของโครงสร้าง ได้แก่ ค่าความถี่ธรรมชาติ (natural frequency) และค่า อัตราส่วนความหน่วง (damping ratio) ซึ่งผลที่ได้จากการวิเคราะห์จากการทดสอบทดสอบทั้ง 2 วิธีพบว่า ค่าความถี่ธรรมชาติที่ได้จากการทดสอบทั้ง 2 วิธีมีความใกล้เคียงสอดคล้องกัน แต่ค่า อัตราส่วนความหน่วงที่ได้ไม่สอดคล้องกัน และการทดสอบโดยวิธี ambient vibration สามารถ พิจารณาค่าความถี่ธรรมชาติได้ในโหมดการสั่นไหวที่สูงกว่าการทดสอบโดยวิธี impact vibration

Ying และคณะ (1996) ได้ทำการทดสอบสะพาน Sandaokan Yellow River Railway Bridge ซึ่งเป็นสะพานรถไฟข้ามแม่น้ำในเมืองวูไห่ ประเทศจีน โดยได้ทำการทดสอบและตรวจวัด พฤติกรรมการตอบสนองของโครงสร้างสะพานโดยใช้เครื่องมือ energy-accumulating elastic hammer (ดังรูปที่ 1.6) จากนั้นได้ทำการวิเคราะห์เพื่อหาค่าคุณสมบัติทางพลศาสตร์ของ โครงสร้าง พร้อมทั้งวิเคราะห์โดยใช้แบบจำลองทางคณิตศาสตร์ พบว่าค่าความถี่ธรรมชาติและค่า อัตราส่วนความหน่วงที่วิเคราะห์ได้จากการทดสอบภาคสนามมีความสอดคล้องใกล้เคียงกับการ วิเคราะห์โดยใช้แบบจำลองทางคณิตศาสตร์



รูปที่ 1.6 เครื่องมือ energy-accumulating elastic hammer (Ying และคณะ, 1996)

Cioara และ Alampali (2001) ได้ทำการทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการตอบสนอง ของโครงสร้างสะพาน และเพื่อให้วิเคราะห์หาค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้างถูกต้องยิ่งขึ้น งานวิจัยนี้จึงจะพยายามทำการวิเคราะห์หาค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้างในโหมดที่สูงขึ้น เพื่อ เป็นการลดตัวแปรที่ไม่แน่นอนอันได้แก่ แรงในแนวแกนเนื่องจากผลของอุณหภูมิ ดังสมการที่ 1.8

$$\omega_{Fr} = \omega_r \sqrt{1 - k_f \frac{F_a}{r^2 F_o}}$$
(1.8)

โดยที่ F_a คือ แรงในแนวแกน

- k, มีค่าเท่ากับ 1 เมื่อ F_a เป็นแรงอัด และมีค่าเท่ากับ -1 เมื่อ F_a เป็นแรงดึง
- $F_{_{o}}$ คือ ค่า critical buckling force คำนวณได้จากสมการที่ 1.9

$$F_o = \pi^2 \frac{EI}{L^2} \tag{1.9}$$

L คือ ความยาวช่วงสะพาน

$$\omega_{r} = \left(\frac{\pi r}{L}\right)^{2} \sqrt{\frac{EI}{\rho_{a}}}$$
(1.10)

r คือ โหมดการสั่นไหวที่พิจารณา

$ho_{_a}$ คือ ความหนาแน่นของชิ้นส่วนโครงสร้าง

ในการทดสอบภาคสนาม Cioara และ Alampali (2001) ได้ทำการทดสอบสะพาน ทดสอบ 2 สะพาน ซึ่งถูกกระตุ้นด้วยแรงกระทำจากเครื่องมือ handheld hammer และ portable hammer และทำการตรวจวัดผลการตอบสนองของโครงสร้างสะพานด้วยเครื่องวัดความเร่ง จากนั้นจึงทำการวิเคราะห์ค่าความถี่ธรรมชาติโดยวิธี FFT ซึ่งพบว่า สะพานที่ทดสอบโดยเครื่องมือ handheld hammer สามารถวิเคราะห์หาค่าความถี่ธรรมชาติได้ถึงโหมดการสั่นไหวที่ 15-20 ในขณะที่การทดสอบโดยแรงกระทำจากน้ำหนักรถบรรทุกสามารถวิเคราะห์ได้เพียง 2-3 โหมดการ สั่นไหวแรกเท่านั้น ส่วนสะพานที่ทดสอบโดยเครื่องมือ portable hammer นั้นจะให้ผลการ ตอบสนองที่ชัดเจนกว่าการทดสอบโดยใช้ handheld hammer และสามารถวิเคราะห์หา ค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้างได้ถึงโหมดที่ 7-10

Raynolds และ Pavic (2001) ได้ทำการทดสอบพฤติกรรมการสั่นไหวของโครงสร้าง สะพานและวิเคราะห์หาค่าคุณสมบัติทางพลศาสตร์ของโครงสร้างสะพานได้แก่ ความถี่ธรรมชาติ และอัตราส่วนความหน่วง โดยเปรียบเทียบค่าดังกล่าวจากการทดสอบโดยวิธี ambient vibration เนื่องจากแรงกระทำจากน้ำหนักรถบรรทุก กับการทดสอบโดยวิธี forced vibration จากการ ทดสอบโดยการปล่อยน้ำหนัก (drop weight test) ในการวิเคราะห์หาค่าคุณสมบัติทางพลศาสตร์
ดังกล่าว จะวิเคราะห์โดยใช้โปรแกรม DIAMOND ซึ่งจากผลการวิเคราะห์ค่าคุณสมบัติทาง พลศาสตร์ของโครงสร้างสะพานจากการทดสอบด้วยทั้ง 2 วิธีข้างต้น พบว่าการทดสอบโดยวิธี forced vibration สามารถวิเคราะห์หาค่าคุณสมบัติทางพลศาสตร์ได้ถึงโหมดที่สูงกว่าวิธี ambient vibration นอกจากนั้นยังพบว่า spectral function และ mode shape ที่วิเคราะห์ได้จากวิธี forced vibration มีความซัดเจนมากกว่าวิธี ambient vibration

Siswobusono และคณะ (2004) ได้ทำการทดสอบและตรวจวัดผลการตอบสนองของ โครงสร้างสะพานคอนกรีตประเภทคานแหล็ก โดยได้ทำการทดสอบพฤติกรรมของโครงสร้างทั้ง แบบสถิตย์และแบบพลวัต ในการการทดสอบแบบพลวัต โครงสร้างจะถูกกระตุ้นโดยแรงกระทำ จากเครื่องมือ 20-lb sledgehammer และตรวจวัดการตอบสนองของโครงสร้างสะพานด้วย เครื่องวัดความเร่ง ซึ่งติดตั้งไว้ที่ระยะกึ่งกลางท้องคานตัวนอกสุด โดยผลการวิเคราะห์ความถึ่ ธรรมชาติของทั้งสองสะพานในโหมดที่ 1 ได้เท่ากับ 18 Hz และ 12 Hz ตามลำดับ ส่วนในการ ทดสอบแบบสถิตย์ จะใช้น้ำหนักจากรถบรรทุกชนิด 2 เพลาน้ำหนักประมาณ 15000 ปอนด์ จอดที่ ตำแหน่งต่างๆบนสะพาน และตรวจวัดการตอบสนองของโครงสร้างสะพานด้วย dial gage จาก ผลการทดสอบทั้ง 2 วิธีจะถูกนำมา normalized แรงกระทำเพื่อเปรียบเทียบผลการแอ่นตัวของ โครงสร้าง พบว่าการแอ่นตัวของโครงสร้างมีความแตกต่างกัน 15% และ 20% ในสะพานที่ 1 และ สะพานที่ 2 ตามลำดับ

Hardyniec (2009) ได้ทำการทดสอบสะพานคอนกรีตประเภทคานเหล็ก ซึ่งเป็นสะพาน ช่วงเดี่ยว ในรัฐเวอร์จิเนีย ประเทศสหรัฐอเมริกา โดยใช้เครื่องมือ PCB impact hammer ให้แรง กระทำกับโครงสร้างสะพาน และตรวจวัดพฤติกรรมของโครงสร้างสะพานด้วยเครื่องวัดความเร่ง ติดตั้งไว้ที่ผิวด้านบนของพื้นสะพาน ดังรูปที่ 1.7 จากนั้นนำผลการทดสอบมาวิเคราะห์หา ค่าความถี่ธรรมชาติและอัตราส่วนความหน่วงโดยวิธี peak picking จาก frequency response function (FRF) และเปรียบเทียบค่าความถี่ธรรมชาติที่ได้จากผลการทดสอบกับแบบจำลองไฟไนท์ เอลิเมนต์ที่จำลองพฤติกรรมของฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุน (pin-roller support) พบว่า พฤติกรรมของฐานรองรับของโครงสร้างจริงนั้นมีพฤติกรรมอยู่ระหว่างแบบยึดหมุนกับแบบยึดแน่น และพบว่าการเปลี่ยนแปลงพฤติกรรมของฐานรองรับของแบบจำลองโครงสร้างมีผลโดยตรงกับ ค่าความถี่ธรรมชาติของสะพาน



รูปที่ 1.7 การติดตั้งเครื่องมือและการทดสอบของ Hardyniec (2009)

1.2.3 การศึกษาพารามิเตอร์และการปรับแก้แบบจำลองโครงสร้างสะพาน

วัชรพงษ์ ประสานเกลียว (2003) ได้นำเสนอกระบวนการในการปรับแก้และประเมิน ค่าพารามิเตอร์ของแบบจำลองไฟในต์เอลิเมนต์สะพานสมเด็จพระเจ้าตากสินมหาราช โดยได้ทำ การสร้างแบบจำลองสะพานสามมิติโดยใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบาง (shell element) จุดรองรับที่ริม ฝั่งแม่น้ำจำลองด้วยสภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน ส่วนจุดรองรับที่ตอม่อ (Piers) จะจำลองด้วย ชิ้นส่วนสปริง (spring element) ในทิศทางแนวดิ่ง (vertical spring support) ทิศทางแนวข้าง (lateral spring support) และทิศทางในแนวบิด (torsional spring support) จากนั้นได้ทำการ ประเมินพารามิเตอร์ของแบบจำลองกับผลการทดสอบด้วยวิธี Sensitivity-Based FE Model Updating Method ซึ่งเป็นวิธีที่รวม 2 หลักการ ได้แก่ least-squares error analysis และ sensitivity analysis โดยพบว่ากระบวนการประเมินพารามิเตอร์ของแบบจำลองไฟในต์เอลิเมนต์ ด้วยวิธีดังกล่าว สามารถใช้เพื่อประเมินตัวแปรที่เหมาะสมสำหรับแบบจำลองได้อย่างมี ประสิทธิภาพ ซึ่งในงานวิจัยนี้พบว่าผลต่างของการตอบสนองหลังปรับแก้มีค่าไม่เกิน 7.9% เมื่อ เทียบกับผลการตรวจวัด และพารามิเตอร์ที่ปรับแก้มีค่าไม่เกิน 30% เมื่อเทียบกับค่าเริ่มต้น

Gupta และคณะ (2010) ได้ทำการศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อพฤติกรรมการรับแรงของ โครงสร้างสะพานแบบ box girder โดยในงานวิจัยนี้ได้ทำการศึกษาสะพานคอนกรีตรูปกล่องที่มี หน้าตัดแตกต่างกัน ได้แก่ หน้าตัดกล่องรูปสี่เหลี่ยมผืนผ้า หน้าตัดกล่องรูปสี่เหลี่ยมคางหมู หน้า ตัดกล่องรูปครึ่งวงกลม ดังรูปที่ 1.8 จากนั้นจะทำการสร้างแบบจำลองไฟในต์เอลิเมนต์ด้วย โปรแกรม SAP2000 โดยในงานวิจัยนี้ได้เลือกใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบางในการจำลองโครงสร้าง ส่วนบน และได้ทำการแปรผันค่าความลึกของหน้าตัดสะพาน เพื่อศึกษาถึงค่าการแอ่นตัวที่ ตำแหน่งกึ่งกลางสะพานเนื่องจากน้ำหนักรถบรรทุก IRC Class 70R และค่าความเครียดดัดใน แนวตามยาวและตามขวางของสะพาน โดยพบว่าผลที่วิเคราะห์ด้วยวิธีการคำนวณตามทฤษฎี (simple beam theory) ไม่มีความละเอียดเพียงพอ เมื่อเทียบกับผลที่วิเคราะห์ได้จากแบบจำลอง ไฟในต์เอลิเมนต์



รูปที่ 1.8 หน้าตัดรูปกล่องแบบต่างๆ ที่ทำการศึกษาโดย Gupta (2010)

1.3 วัตถุประสงค์ของงานวิจัย

งานวิจัยนี้มีวัตถุประสงค์ดังต่อไปนี้

1) เพื่อศึกษาถึงความเป็นไปได้ในการนำเครื่องมือ Falling Weight Deflectometer มาใช้ ในการทดสอบโครงสร้างสะพาน เพื่อใช้สอบเทียบแบบจำลองกับผลการทดสอบ เพื่อศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อพฤติกรรมการตอบสนองของแบบจำลองโครงสร้าง สะพานเนื่องจากแรงกระแทก

3) เพื่อประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพานทดสอบ

1.4 ขอบเขตของงานวิจัย

งานวิจัยนี้มีขอบเขตของงานวิจัยดังนี้

 สะพานที่จะทำการทดสอบความสามารถในการรับน้ำหนักคือ สะพานห้วยสามหาง จังหวัดเพชรบุรี

 แบบจำลองโครงสร้างสะพานจะจำลองด้วยโปรแกรมไฟในต์เอลิเมนต์ SAP2000 (Computer and Structure Inc., SAP2000, Berkeley, CA, 1998) โดยจะอ้างอิงจากแบบ ก่อสร้างของสะพาน

3) การทดสอบและศึกษาพฤติกรรมการสั้นไหวของโครงสร้างสะพานจะพิจารณาเฉพาะ โครงสร้างส่วนบน (superstructure) เท่านั้น

1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับจากงานวิจัยนี้คือ

 ทำให้ทราบถึงผลของค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและสภาพฐานรองรับที่มีต่อ ความถื่ธรรมชาติและการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน

2) ทำให้ทราบค่าดัชนีความปลอดภัยของสะพานที่ทำการทดสอบ

3) สามารถน้ำเครื่องมือ falling weight deflectometer มาประยุกต์ใช้ในการทดสอบ โครงสร้างสะพานเพื่อประเมินหาความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกปลอดภัยได้

1.6 แนวทางและขั้นตอนการวิจัย

้สำหรับแนวทางและขั้นตอนที่ใช้ในงานวิจัยนี้ จะแบ่งออกเป็น 7 ขั้นตอน ดังต่อไปนี้

1) ศึกษางานวิจัยในอดีตและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

2) ศึกษาอุปกรณ์และเครื่องมือที่ใช้ในการทดสอบโครงสร้างสะพาน ได้แก่

- เครื่องวัดความเร่ง (accelerometer)

- falling weight deflectometer (FWD)

- อุปกรณ์รวบรวมสัญญาณ (data acquisition, DAQ)

 ตดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการสั่นไหวของสะพานห้วยสามหาง จังหวัดเพชรบุรี ด้วยแรงกระทำจากเครื่อง falling weight deflectometer

4) สร้างแบบจำลองไฟไนต์เอลิเมนต์ของโครงสร้างสะพาน ด้วยโปรแกรม SAP2000

 6) ศึกษาและปรับแก้พารามิเตอร์ของแบบจำลอง ได้แก่ โมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและ สภาพฐานรองรับ เพื่อทำให้คุณสมบัติของโครงสร้าง ได้แก่ ความถื่ธรรมชาติในโหมดการสั่นไหวที่
 1 และค่าการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกมีความสอดคล้องกับผลการทดสอบภาคสนาม

6) ประเมินหาความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกที่ปลอดภัยของโครงสร้างสะพาน ห้วยสามหางในรูปของค่าดัชนีความปลอดภัย (rating factor, RF) โดยวิธีตัวคูณน้ำหนักบรรทุก (load factor method, LF) ตามมาตรฐานของ AASHTO

7) สรุปผลการวิจัย

บทที่ 2

ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

ในบทนี้จะกล่าวถึงทฤษฎีที่เกี่ยวข้องกับงานวิจัย โดยจะแบ่งออกเป็น 2 ส่วนใหญ่ๆ ได้แก่ พลศาสตร์ของโครงสร้างและการประมวลผลสัญญาณดิจิตอล ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

2.1 พลศาสตร์ของโครงสร้าง (Dynamics of Structure)

ในส่วนนี้จะอธิบายถึงคุณสมบัติพื้นฐานที่สำคัญของโครงสร้างในระบบพลศาสตร์ ซึ่ง ได้แก่ มวล สติฟเนส ความหน่วง และดีกรีแห่งความอิสระ รวมไปถึงการวิเคราะห์โครงสร้างใน ระบบการกระจายมวลและพฤติกรรมของโครงสร้างภายใต้แรงดล โดยมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

2.1.1 คุณสมบัติพื้นฐานที่สำคัญของโครงสร้างในระบบพลศาสตร์

ในการศึกษาพลศาสตร์ของโครงสร้างเบื้องต้นเพื่อวิเคราะห์การเสียรูปและแรงภายในที่ เกิดขึ้นของโครงสร้างเมื่อถูกแรงภายนอกกระทำแบบพลวัต เรามีความจำเป็นที่จะต้องศึกษาถึง คุณสมบัติทางกายภาพที่สำคัญของโครงสร้างอันประกอบไปด้วย มวล (mass) สติฟเนส (stiffness) และคุณสมบัติความหน่วงของโครงสร้าง (damping properties) ซึ่งเป็นพื้นฐานที่ สำคัญในการพิจารณาสมดุลแรงของระบบ โดยมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

1) มวล (mass)

มวลของโครงสร้างเป็นคุณสมบัติพื้นฐานของระบบทั่วๆไป มักจะใช้สัญลักษณ์แทนด้วย *m* ในการสร้างแบบจำลองสำหรับการวิเคราะห์ การประมาณค่ามวลของระบบนั้นสามารถทำได้ โดยรวมมวลไว้ที่ดีกรีแห่งความอิสระหนึ่งที่เหมาะสม และจากกฎการเคลื่อนที่ข้อที่สองของนิวตัน (Newton's second law of motion) เมื่อมวลเกิดการเคลื่อนที่ด้วยความเร่ง จะเกิดแรงเฉื่อย (inertia force) ต้านทานการเคลื่อนที่ในทิศทางตรงกันข้ามกับการเคลื่อนที่ โดยที่แรงเฉื่อยดังกล่าว จะมีขนาดเท่ากับมวลคูณด้วยความเร่งดังสมการที่ 2.1

$$f_{l} = m \frac{d^{2}u}{dt^{2}} = m \ddot{u}$$
(2.1)

2) สติฟเนส (stiffness)

ค่าสติฟเนสของระบบ (*k*) หมายถึง ค่าความต้านทานของส่วนโครงสร้างในการยึดโยง มวลต่อการถูกทำให้เคลื่อนที่ออกจากจุดสมดุลเหมือนสปริง ดังรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 ระบบสปริง

สำหรับโครงสร้างในช่วงยืดหยุ่นเชิงเส้น (linear elastic) แรงสติฟเนส *f*ู จะมีค่าเท่ากับค่า สติฟเนสคูณด้วยการขจัด *u* ดังสมการที่ 2.2

$$f_{s} = ku \tag{2.2}$$

3) ความหน่วง (damping)

ความหน่วง (c) คือคุณสมบัติในการสลายพลังงานของการเคลื่อนที่ โดยการเปลี่ยน พลังงานในการเคลื่อนที่ให้เป็นพลังงานในรูปแบบอื่น เช่น ความร้อน หรือเสียง เป็นต้น ดังนั้นใน การเคลื่อนที่ของระบบโครงสร้างเมื่อเวลาผ่านไป พลังงานของการเคลื่อนที่จะค่อยๆลดลงทำให้ ระยะการขจัดมีค่าน้อยลงจนกระทั่งเป็นศูนย์ในที่สุด จากการทดลองพบว่าแรงหน่วงจะมีทิศทาง ตรงกันข้ามกับการเคลื่อนที่ของมวลเสมอ และจะมีขนาดมากขึ้นหากความเร็วในการเคลื่อนที่ของ มวลเพิ่มขึ้น ซึ่งสามารถเขียนเป็นสมการของแรงได้ดังนี้

$$f_{d} = c \frac{du}{dt} = c \dot{u}$$
(2.3)

โดยที่ c คือ ค่าสัมประสิทธิ์ของความหน่วง

21

4) ดีกรีแห่งความอิสระ (degree of freedom , DOF)

ดีกรีแห่งความอิสระ หมายถึงตัวแปรที่ใช้ในการอธิบายลักษณะการเสียรูปหรือการ เคลื่อนที่ของโครงสร้างได้อย่างสมบูรณ์ ตัวอย่างเช่น ในรูปที่ 2.2(ก) การเคลื่อนที่ของอนุภาคใน ระนาบจะใช้พิกัด *u* และ *v* ในการอธิบายการเคลื่อนที่ ดังนั้นอนุภาคในระนาบนี้จะมีดีกรีแห่ง ความอิสระเท่ากับสอง สำหรับในรูปที่ 2.2(ข) การเคลื่อนที่ของวัตถุในระนาบจะมีพิกัดของมุม *θ* เพิ่มขึ้นในการอธิบายการเคลื่อนที่แบบหมุนในระนาบ ดังนั้นระบบนี้จึงมีดีกรีแห่งความอิสระ เท่ากับสาม ในรูปที่ 2.2(ค) เป็นการเคลื่อนที่ของมวลบนปลายเสาที่ไม่มีน้ำหนัก ซึ่งสามารถอธิบาย ได้ด้วยระยะพิกัดในแนวราบเท่านั้น ระบบนี้จึงมีจำนวน DOF เท่ากับหนึ่ง และในรูปที่ 2.2(ง) เป็น ตัวอย่างของตึก N ชั้น โดยให้การเคลื่อนที่ของแต่ละชั้นเป็นอิสระต่อกัน ดังนั้นจำนวนดีกรีแห่ง ความอิสระของอาคารนี้จึงมีค่าเท่ากับ N



รูปที่ 2.2 ดีกรีแห่งความอิสระ

4.1) Single Degree of Freedom System

สำหรับระบบโครงสร้างแบบง่ายที่จะใช้ในการอธิบายเบื้องต้นคือระบบที่สามารถแสดง การสั่นไหวด้วยดีกรีแห่งความอิสระเพียงตัวเดียว (Single Degree of Freedom System, SDOF System) ดังรูปที่ 2.3 โดยระบบจะประกอบไปด้วย มวล (*m*) ความหน่วง (*c*) และสติฟเนส (*k*) และมีแรงมากระทำจากภายนอกเป็น *p*(*t*)



รูปที่ 2.3 Single DOF Mass-Spring-Damping System

จากกฏการเคลื่อนที่ข้อที่สองของนิวตัน จะสามารถเขียนสมการสมดุลทางพลศาสตร์ได้ดัง สมการที่ 2.4

$$m\ddot{u} + c\dot{u} + ku = p(t) \tag{2.4}$$

โดยให้มีสถานะเริ่มต้น (initial condition) ของการสั่นไหวที่เวลา t = 0 คือ

$$u(0) = u_0 \qquad \dot{u}(0) = \dot{u}_0 \tag{2.5}$$

จากสมการที่ 2.4 สามารถจัดรูปใหม่ให้อยู่ในรูปทั่วไปได้ดังนี้

$$\ddot{u} + 2\xi \omega_n \dot{u} + \omega_n^2 u = \rho(t) \tag{2.6}$$

โดยที่ $\xi = c/2m\omega_{_n}$ คือ อัตราส่วนความหน่วง (damping ratio)

$$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}}$$
 คือ ความถี่ธรรมชาติของโครงสร้าง (natural frequency)

4.2) Multi Degree of Freedom System

เป็นระบบที่ประกอบไปด้วยดีกรีแห่งความอิสระตั้งแต่สองตัวขึ้นไป เพื่อให้ง่ายต่อการ อธิบายในระบบ Multi Degree of Freedom (MDOF) จะพิจารณาระบบที่ประกอบไปด้วยมวล สองก้อนที่ถูกกระทำด้วยแรงภายนอก $p_1(t)$ และ $p_2(t)$ โดยการวิเคราะห์จะได้จำนวน DOF คือ การขจัดทางด้านข้างของมวลทั้งสองก้อน คือ u_1 และ u_2 ดังนั้นจำนวนดีกรีแห่งความอิสระของ ระบบนี้จึงมีค่าเท่ากับ 2 (2 DOFs) ดังรูปที่ 2.4



รูปที่ 2.4 ระบบที่มีดีกรีแห่งความอิสระเท่ากับ 2

จากกฎการเคลื่อนที่ข้อ 2 ของนิวตัน เมื่อพิจารณามวลในแต่ละก้อนจะได้ดังสมการที่ 2.7

 $p_{i}(t) - f_{si} - f_{di} = m_{i} \ddot{u}_{i}$ หรือ $m_{i} \ddot{u}_{i} + f_{si} + f_{di} = p_{i}(t)$ (2.7)

สำหรับระบบที่พิจารณา สมการที่ 2.7 จะประกอบด้วย i = 1 และ 2 ซึ่งสามารถเขียนให้ อยู่ในรูปเมตริกซ์ได้ดังนี้

$$\begin{pmatrix} m_1 & 0 \\ 0 & m_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \ddot{u}_1 \\ \ddot{u}_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} f_{d1} \\ f_{d2} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} f_{s1} \\ f_{s2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_1(t) \\ p_2(t) \end{pmatrix}$$
(2.8)

สมมติว่าระบบมีพฤติกรรมเป็นเส้นตรง (linear) แรงยืดหยุ่นต้านทาน (elastic resisting forces) จะมีความสัมพันธ์กับการขจัดดังสมการที่ 2.9

$$f_{s1} = k_1 u_1 + k_2 (u_1 - u_2) \qquad \text{uat} \qquad f_{s2} = k_2 (u_2 - u_1) \qquad (2.9)$$

จากสมการที่ 2.9 จะสามารถเขียนให้อยู่ในรูปเมตริกซ์ได้ดังนี้

$$\begin{pmatrix} f_{s1} \\ f_{s2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} k_1 + k_2 & -k_2 \\ -k_2 & k_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix}$$
(2.10)

แรงหน่วง $f_{_{d}}$ จะมีความสัมพันธ์กับความเร็ว $\dot{u}_{_{1}}$ และ $\dot{u}_{_{2}}$ ดังนี้

$$f_{d1} = c_1 \dot{u}_1 + c_2 (\dot{u}_1 - \dot{u}_2)$$
 และ $f_{d2} = c_2 (\dot{u}_2 - \dot{u}_1)$ (2.11)

จะสามารถสร้างเมตริกซ์จากสมการที่ 2.11 ได้ดังสมการที่ 2.12

$$\begin{pmatrix} f_{d1} \\ f_{d2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 + c_2 & -c_2 \\ -c_2 & c_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \dot{u}_1 \\ \dot{u}_2 \end{pmatrix}$$
(2.12)

แทนสมการที่ 2.10 และ 2.12 ลงในสมการที่ 2.8 จะได้ดังนี้

$$\begin{pmatrix} m_1 & 0 \\ 0 & m_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \ddot{u}_1 \\ \ddot{u}_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} c_1 + c_2 & -c_2 \\ -c_2 & c_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \dot{u}_1 \\ \dot{u}_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} k_1 + k_2 & -k_2 \\ -k_2 & k_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_1(t) \\ p_2(t) \end{pmatrix} (2.13)$$

ซึ่งสามารถเขียนให้อยู่ในรูปทั่วไปของสมการสมดุลทางพลศาสตร์ (Equation of Motion) ได้ดังสมการที่ 2.14

$$m\ddot{u} + c\dot{u} + ku = p(t) \tag{2.14}$$

2.1.2 พลศาสตร์ของโครงสร้างในระบบที่มวลมีการกระจายตัว (Distributed Mass System)

ในหัวข้อที่ 2.1.1 ได้กล่าวถึงพลศาสตร์ของโครงสร้างในระบบที่มีการรวมมวล (lumped mass system) ได้แก่ ระบบที่มีดีกรีแห่งความอิสระเพียงตัวเดียว (SDOF System) และระบบที่มี ดีกรีแห่งความอิสระหลายตัว (MDOF System) ซึ่งระบบดังกล่าวเป็นระบบที่นิยมใช้ในการจำลอง โครงสร้างอย่างง่าย เนื่องจากสามารถจำลองพฤติกรรมของโครงสร้างได้ดี แต่สำหรับโครงสร้าง บางประเภท เช่น สะพาน หรือเชื่อนแบบโค้ง (arch dam) การจำลองโครงสร้างเป็นระบบที่มวลมี การกระจายตัว (Distributed Mass System) ซึ่งมีดีกรีแห่งความอิสระนับไม่ถ้วน (infinite DOF) จะสามารถจำลองพฤติกรรมของโครงสร้างได้เหมาะสมกว่า สำหรับสมการการเคลื่อนที่ของโครงสร้างที่ไม่พิจารณาผลของความหน่วงเนื่องจากมีแรง ภายนอกมากระทำ ในที่นี้จะขอยกตัวอย่างคานอย่างง่าย 2 มิติที่มีแรงภายนอก *p*(*x*,*t*) ซึ่งแปร ผันตามระยะทาง *x* และเวลา *t* มากระทำ โดยคานดังกล่าวมีค่าความแข็งเชิงดัด (flexural rigidity) เท่ากับ *EI*(*x*) และมีมวล *m*(*x*) ต่อหนึ่งหน่วยความยาว ดังรูปที่ 2.5



รูปที่ 2.5 โครงสร้างในระบบที่มวลมีการกระจายตัว (ก) คานอย่างง่ายที่มีแรงภายนอกมากระทำ (ข) การกระจัดของคาน (ค) แรงกระทำในชิ้นส่วนคาน

ระบบที่มวลมีการกระจายตัวดังรูปที่ 2.5 มีดีกรีแห่งความอิสระนับไม่ถ้วน เนื่องจากมวล ของคานมีการกระจายตัวตลอดทั้งความยาว ดังนั้นเมื่อพิจารณาแรงภายในของชิ้นส่วนคานดังรูป ที่ 2.5(ค) เมื่อคานอยู่ในสภาวะสมดุลของแรงในทิศทางแกน y จะได้ดังสมการที่ 2.15

$$m\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + \frac{\partial V}{\partial x} = p \qquad (2.15)$$

จากรูปที่ 2.5(ค) เมื่อไม่พิจารณาผลของโมเมนต์ความเฉื่อยร่วมกับความเร่งเชิงมุม สมการสมดุลของการหมุนของชิ้นส่วนคาน จะได้ดังสมการที่ 2.16

$$V = \frac{\partial M}{\partial x}$$
(2.16)

จากสมการที่ 2.15 และ 2.16 เมื่อไม่พิจารณาผลของการเสียรูปเนื่องจากแรงเฉือน ความสัมพันธ์ระหว่างโมเมนต์ดัดและความโค้ง (moment – curvature relationship) จะเป็นดัง สมการที่ 2.17

$$M = E I \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$
(2.17)

เมื่อแทนค่าสมการที่ 2.16 และ 2.17 ลงในสมการที่ 2.15 จะได้สมการสมดุลของแรงดัง สมการที่ 2.18

$$m(x)\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + \frac{\partial^2}{\partial x^2} [EI(x)\frac{\partial^2 x}{\partial x^2}] = p(x,t)$$
(2.18)

สำหรับการวิเคราะห์ค่าความถี่ธรรมชาติและรูปร่างการสั่นไหวของโครงสร้าง จากสมการ ที่ 2.18 เมื่อไม่มีแรงภายนอกมากระทำจะได้

$$m(x)\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + \frac{\partial^2}{\partial x^2} [E/(x)\frac{\partial^2 x}{\partial x^2}] = 0$$
(2.19)

กำหนดให้คำตอบของสมการที่ 2.19 เป็นดังรูป

$$u(x,t) = \boldsymbol{\phi}(x)q(t) \tag{2.20}$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \phi(x) \ddot{q}(t) \qquad \text{use} \qquad \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \phi''(x) q(t) \qquad (2.21)$$

ดังนั้นจะได้

เมื่อแทนค่าสมการที่ 2.21 ลงในสมการที่ 2.19 จะได้ดังสมการที่ 2.22

$$m(x)\phi(x)\ddot{q}(t) + q(t)[EI(x)\phi''(x)]'' = 0$$
(2.22)

หารสมการ 2.22 ด้วย $m(x) \pmb{\phi}(x) q(t)$ ทั้ง 2 ข้างจะได้

$$\frac{-\ddot{q}(t)}{q(t)} = \frac{[EI(x)\phi''(x)]''}{m(x)\phi(x)}$$
(2.23)

จากสมการที่ 2.23 จะเห็นได้ว่า ทางด้านซ้ายของสมการเป็นพังก์ชันของเวลา (*t*) เพียง อย่างเดียว ส่วนทางด้านขวาของสมการเป็นพังก์ชันของระยะทาง (*x*) ดังนั้นจากสมการที่ 2.23 เมื่อกำหนดให้พังก์ชันของเวลาหรือพังก์ชันของระยะทางเป็นค่าคงที่ คือ *@*² จะได้สมการอนุพันธ์ สามัญ (Ordinary Differential Equation) 2 สมการดังต่อไปนี้

$$\ddot{q} + \omega^2 q = 0 \tag{2.24}$$

$$[EI(x)\phi''(x)]'' - \omega^2 m(x)\phi(x) = 0$$
(2.25)

สมการที่ 2.24 เป็นสมการที่มีรูปแบบเดียวกันกับสมการการสั่นไหวแบบอิสระของระบบที่ มีดีกรีแห่งความอิสระเท่ากับ 1 โดยที่ *@* คือค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้าง และจากสมการที่ 2.25 สำหรับกรณีคานสม่ำเสมอที่มีค่า *EI(x)=EI* และ *m*(*x*)=*m* จะได้

$$El\phi^{\prime\prime}(x) - \omega^2 m\phi(x) = 0$$
 หรือ $\phi^{\prime\prime}(x) - \beta^4 \phi(x) = 0$ (2.26)

เมื่อ
$$\beta^4 = \frac{\omega^2 m}{El}$$
 (2.27)

ดังนั้นจะได้คำตอบทั่วไปของสมการที่ 2.26 ดังนี้

$$\phi(x) = C_1 \sin \beta x + C_2 \cos \beta x + C_3 \sinh \beta x + C_4 \cosh \beta x \qquad (2.28)$$

สำหรับกรณีของคานสม่ำเสมออย่างง่าย (uniform simply supported beam) ที่ระยะ x=0 และ x=L มีค่าการกระจัดและโมเมนต์ดัดของคานเท่ากับ 0 ดังนั้นเมื่อแทนค่าสภาพขอบ เหล่านี้ลงในสมการที่ 2.17, 2.20 และสมการที่ 2.28 ที่ตำแหน่ง x=0 จะได้

$$u(0,t) = 0 \longrightarrow \phi(0) = 0 \longrightarrow C_2 + C_4 = 0$$
 (2.29n)

$$M(0,t) = 0 \longrightarrow El\phi''(0) = 0 \longrightarrow \beta^2 (-C_2 + C_4) = 0$$
 (2.291)

จากสมการที่ 2.29ก และ 2.29ข จะได้ค่า C₂ =C₄ =0 ดังนั้นคำตอบทั่วไปของสมการ จะสามารถลดรูปได้ดังนี้

$$\phi(x) = C_1 \sin \beta x + C_3 \sinh \beta x \tag{2.30}$$

และที่ตำแหน่ง x=L จะได้

$$u(L,t) = 0 \rightarrow \phi(L) = 0 \rightarrow C_1 \sin\beta L + C_3 \sinh\beta L = 0$$
 (2.31n)

$$M(L,t) = 0 \longrightarrow EI \phi''(L) = 0 \longrightarrow \beta^2 (-C_1 \sin \beta L + C_3 \sinh \beta L) = 0 \quad (2.312)$$

จากสมการที่ 2.31ก และ 2.31ข จะได้ $C_{_3} \sinh eta_L = 0$ แต่เนื่องจากค่าของ $\sinh eta_L$ ไม่ สามารถมีค่าเท่ากับ 0 ได้ ดังนั้นจะได้ค่า $C_{_3} = 0$ และเมื่อแทนค่าลงในสมการที่ 2.31ก จะได้

$$C_1 \sin \beta L = 0 \tag{2.32}$$

จากสมการที่ 2.32 เมื่อ C₁≠0 จะได้

$$\beta L = n\pi$$
 เมื่อ $n = 1, 2, 3, ...$ (2.33)

แทนค่าสมการที่ 2.33 ลงในสมการที่ 2.27 จะสามารถหาความถี่ธรรมชาติ (*w*) ได้ดัง สมการที่ 2.34

$$\omega_n = \frac{n^2 \pi^2}{L^2} \sqrt{\frac{EI}{m}}$$
 เมื่อ $n = 1, 2, 3, ...$ (2.34)

และเมื่อแทนค่าสมการที่ 2.33 ลงในสมการที่ 2.30 เมื่อ C₃ =0 จะได้ฟังก์ชันของรูปร่าง การสั่นไหวของโครงสร้างดังนี้

$$\phi_n(x) = C_1 \sin \frac{n\pi x}{L}$$
 เมื่อ $n = 1, 2, 3, ...$ (2.35)

29



รูปที่ 2.6 ความถี่ธรรมชาติและรูปร่างการสั่นใหวของคานสม่ำเสมออย่างง่าย

2.1.3 พฤติกรรมของโครงสร้างภายใต้แรงดล (Impulse Load)

แรงดล (Impulse Force) เป็นแรงกระทำภายนอกที่มีระยะเวลาที่แรงกระทำสั้นๆ ดังรูปที่ 2.7 โดยทั่วไปในการวิเคราะห์จะจำลองแรงดลเป็นรูปร่างอย่างง่าย เช่น รูปสี่เหลี่ยม (Rectangular Pulse Force) รูปครึ่งคาบของฟังก์ชันไซน์ (Half-Cycle Sine Pulse Force) หรือรูปสามเหลี่ยม (Triangular Pulse Force) เป็นต้น

Force Time

รูปที่ 2.7 แรงดล

การวิเคราะห์ผลการตอบสนองของโครงสร้างเนื่องจากแรงดลสามารถทำได้หลายวิธี ได้แก่ (1) วิธีแก้สมการอนุพันธ์โดยตรง (Classical Method) (2) วิธีหาค่าจากอินทิกรัลของดูฮา เมล (Evaluating Duhamel's Integral Method) และ (3) วิธีรวมผลการตอบสนองของโครงสร้าง (Superposition Method) โดยวิธีที่ (3) จะแสดงแรงดลให้เป็นผลรวมของแรงกระทำอย่างง่าย หลายๆแรง แล้วจึงพิจารณาผลการตอบสนองของโครงสร้าง ดังรูปที่ 2.8



รูปที่ 2.8 การแสดงแรงดลให้เป็นผลรวมของฟังก์ชันอย่างง่าย (ก) แรงดลรูปสี่เหลี่ยม (ข) แรงดลรูปครึ่งคาบของฟังก์ชันไซน์ (ค) แรงดลรูปสามเหลี่ยม

2.2 การประมวลผลสัญญาณดิจิตอล (Digital Signal Processing)

สำหรับการประมวลผลสัญญาณดิจิตอลนั้น สิ่งแรกที่จะต้องทำความเข้าใจก็คือ สัญญาณ ต่อเนื่อง (continuous-time signal) และสัญญาณไม่ต่อเนื่อง (discrete-time signal) สัญญาณ ต่อเนื่องหรือไม่ต่อเนื่องนี้จะหมายถึงสัญญาณนั้นๆมีค่าต่อเนื่องในทางเวลาหรือไม่ สัญญาณ ต่อเนื่อง เช่น สัญญาณเสียงหรือสัญญาณไฟบ้าน 50 Hz เป็นต้น โดยสัญญาณต่อเนื่องนี้จะเรียก อีกอย่างว่า สัญญาณแอนะลอก (analog signal) ส่วนสัญญาณไม่ต่อเนื่องหรือที่เรียกอีกอย่าง หนึ่งว่า สัญญาณดิจิตอล (digital signal) นั้น เป็นสัญญาณที่มีค่าเพียงบางจุดของเวลา โดยทั่วไป จะเกิดจากการสุ่มสัญญาณต่อเนื่องด้วยคาบเวลาของการสุ่มที่คงที่ ดังแสดงในรูปที่ 2.9



รูปที่ 2.9 สัญญาณต่อเนื่องและสัญญาณไม่ต่อเนื่อง (พรชัย ภววงษ์ศักดิ์, 2000) ส่วนประกอบในระบบประมวลผลสัญญาณดิจิตอลโดยทั่วไปนั้น จะประกอบไปด้วย 3 ส่วนใหญ่ๆดังนี้

 รงจรแปลงสัญญาณแอนะลอกเป็นดิจิดอล (A/D converter) จะเป็นออกเป็น 2 กระบวนการย่อยคือ วงจรสุ่มสัญญาณ (sampler) และวงจรแบ่งขั้นสัญญาณ (quantizer)

 2) วงจรประมวลผลสัญญาณ (signal processing) จะเป็นการกระทำผลบางอย่างกับ สัญญาณ เช่น การกรองความถี่บางย่านออกและให้ผลลัพธ์ของการประมวลผลเป็นสัญญาณขา ออก เป็นต้น 3) วงจรสร้างสัญญาณคืน (signal reconstruction) จะทำหน้าที่ในการแปลงสัญญาณไม่ ต่อเนื่องหรือสัญญาณดิจิตอลให้กลับไปเป็นสัญญาณต่อเนื่องหรือสัญญาณแอนะลอก



รูปที่ 2.10 ส่วนประกอบในระบบประมวลผลสัญญาณดิจิตอล (พรชัย ภววงษ์ศักดิ์, 2000)

สำหรับการประมวลผลการตรวจวัดเพื่อวิเคราะห์หาคุณสมบัติทางพลศาสตร์นั้น มักจะ วิเคราะห์โดยการแปลงข้อมูลในโดเมนของเวลา (time domain) มาเป็นโดเมนของความถี่ (frequency domain) โดยใช้เทคนิคการแปลงฟูเรียร์ (fourier transform) และการใช้เทคนิคที่ เรียกว่า การแปลงฟูเรียร์แบบเร็ว (Fast Fourier Transform, FFT) มาวิเคราะห์หาค่าความถี่ ธรรมชาติของโครงสร้างสะพาน ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

2.2.1 อนุกรมฟูเรียร์ (Fourier Series)

อนุกรมฟูเรียร์เป็นอนุกรมอนันต์ที่ประกอบไปด้วยพจน์ของพังก์ชัน sine และ cosine ซึ่ง สามารถใช้ในการแทนที่ชุดข้อมูลที่มีลักษณะเป็นพังก์ชันคาบ (periodic function) แม้ว่าข้อมูลชุด นั้นจะต่อเนื่องหรือไม่ก็ตาม โดยจะแสดงได้ดังสมการนี้

$$F(t) = a_0 + a_1 \cos \omega t + a_2 \cos 2\omega t + a_3 \cos 3\omega t + \dots + a_n \cos n\omega t + \dots$$

 $+b_1\sin\omega t + b_2\sin 2\omega t + b_3\sin 3\omega t + \ldots + b_n\sin \omega t$

หรือ

$$F(x) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t)$$
(2.36)

โดยที่
$$arnothing$$
 คือ ความถี่ของฟังก์ชั่นมีค่าเท่ากับ $rac{2\pi}{T}$

T คือ คาบของฟังก์ชัน

$$a_{0} = \frac{1}{T} \int_{d}^{d+T} F(t) dt$$
 (2.36n)

$$a_n = \frac{2}{T} \int_{d}^{d+T} F(t) \cos(n\omega t) dt \qquad (2.36\mathfrak{A})$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_{d}^{d+T} F(t) \sin(n\omega t) dt \qquad (2.36\text{P})$$

จากสมการของ Euler คือ

$$\sin(n\omega t) = \frac{e^{in\omega t} - e^{-in\omega t}}{2i}$$
(2.37n)

$$\cos(n\boldsymbol{\omega}t) = \frac{e^{in\boldsymbol{\omega}t} + e^{-in\boldsymbol{\omega}t}}{2}$$
(2.371)

เมื่อแทนค่าสมการที่ 2.37ก และ 2.37ข ลงในสมการที่ 2.36 จะได้สมการอนุกรมฟูเรียร์ที่ อยู่ในรูปเชิงซ้อน (Complex Exponential Form of the Fourier Series) ดังนี้

$$F(t) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} C_n e^{in\omega t}$$
(2.38)

โดยที่
$$C_n = \frac{1}{T} \int_{d}^{d+T} F(t) e^{-in\omega t} dt$$
 (2.38ก)

เนื่องจากอนุกรมฟูเรียร์มีความสามารถค่อนข้างจำกัดในการแทนที่ชุดข้อมูลที่มีลักษณะ เป็นฟังก์ชันคาบ (periodic function) เท่านั้น แต่ในความเป็นจริงแล้วฟังก์ชันที่สำคัญมักจะไม่มี ลักษณะเป็นพังก์ชันคาบ (non-periodic function) ดังนั้นฟูเรียร์อินทิกรัลจึงมีความสำคัญในการ ถูกนำมาใช้แทนที่ของชุดข้อมูลลักษณะดังกล่าว โดยฟูเรียร์อินทิกรัลจะทำการแปลงพังก์ชันของ เวลา (*t*) ให้เป็นพังชันของความถี่ (*O*) จากนั้นคำตอบที่ได้จากโดเมนความถี่จะถูกแปลงกลับมา ให้อยู่ในโดเมนของเวลาอีกครั้งนึง

ฟูเรียร์อินทิกรัลสามารถเขียนให้อยู่ในรูปของจำนวนเซิงซ้อน (Complex Exponential Fourier Integral) ได้ดังนี้

$$F(t) = \int_{-\infty}^{\infty} C(\boldsymbol{\omega}) e^{i\boldsymbol{\omega}t} d\boldsymbol{\omega}$$
(2.39)

โดยที่
$$C(\omega) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(t) e^{-i\omega t} dt$$
 (2.39ก)

จากสมการของ Euler ในสมการที่ 2.37ก และ 2.37ข จะสามารถเขียนฟูเรียร์อินทิกรัลให้ อยู่ในรูปของจำนวนจริง (Standard Fourier Integral) ได้ดังสมการที่ 2.40

$$F(t) = \int_{0}^{\infty} [A(\boldsymbol{\omega})\cos\boldsymbol{\omega}t + B(\boldsymbol{\omega})\sin\boldsymbol{\omega}t]d\boldsymbol{\omega}$$
(2.40)

โดยที่
$$A(\mathcal{O}) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(t) \cos \mathcal{O}t dt$$
 (2.40n)

$$B(\boldsymbol{\omega}) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(t) \sin \boldsymbol{\omega} t dt \qquad (2.40\mathfrak{A})$$

2.2.3 การแปลงฟูเรียร์แบบไม่ต่อเนื่อง (Discrete Fourier Transform Analysis, DFT) และ การแปลงฟูเรียร์แบบเร็ว (Fast Fourier Transform Analysis, FFT)

DFT เป็นกระบวนการหาค่าสัมประสิทธิ์ของอนุกรมฟูเรียร์จากข้อมูลที่มีลักษณะเป็นค่า เฉพาะเวลาที่ไม่ต่อเนื่อง (discrete data) โดยมีหลักการที่ว่าเมื่อฟังก์ชันที่ต่อเนื่องมีลักษณะเป็น คาบถูกแบ่งเป็นจำนวนเท่ากัน N ช่วง โดยแต่ละช่วงมีค่า $t_0, t_1, t_2, \dots, t_{N-2}$ ($\Delta t = \frac{T}{N}$) โดยที่ $t_j = j\Delta t$ ดังนั้นสมการค่าสัมประสิทธิ์ของอนุกรมฟูเรียร์สามารถประมาณค่าได้ดังสมการที่ 2.41

$$F(t) = 2\sum_{n=0}^{\infty} (a_n \cos n\omega t + b_n \sin n\omega t) \qquad n = 0, 1, 2, 3, \dots$$
(2.41)

โดยที่
$$a_n = \frac{1}{T} \sum_{j=0}^{N-1} F(t) \cos n \mathcal{O} t_j \Delta t$$
 (2.41ก)

$$b_n = \frac{1}{T} \sum_{j=0}^{N-1} F(t) \sin n \omega t_j \Delta t \qquad (2.412)$$

จากสมการข้างต้นสามารถแปลงให้อยู่ในรูปเชิงซ้อนได้ดังนี้

$$F(t) = \sum_{n=0}^{N-1} C_n e^{2\pi i (\frac{nj}{N})} \qquad n = 0, 1, 2, 3, \dots, (N-1) \qquad (2.42)$$

โดยที่
$$C_n = \frac{1}{T} \sum_{j=0}^{N-1} F(t_j) e^{-2\pi i (\frac{n_j}{N})} \Delta t$$
 (2.42ก)

FFT เป็นกระบวนการคำนวณทางคณิตศาสตร์สำหรับวิเคราะห์ DFT ที่เหมาะกับการ วิเคราะห์ด้วยคอมพิวเตอร์โดยจะทำการแยกช่วงชุดข้อมูลออกด้วยช่วงสม่ำเสมอออกเป็นชุดข้อมูล หลายๆชุด พร้อมทำการวิเคราะห์หา DFT ในส่วนย่อยดังกล่าวแทนเพื่อเพิ่มความสะดวกและ รวดเร็วในกระบวนการคำนวณ



รูปที่ 2.11 Logical steps during operation of the FFT algorithm on four-term sequence {x,} (Newland, D.E., 1993)

2.2.4 การกรองสัญญาณดิจิตอล (Digital Filtering)

การกรองสัญญาณดิจิตอลเป็นกระบวนการที่สำคัญมากของการประมวลผลสัญญาณ ดิจิตอล โดยทั่วไปการกรองสัญญาณดิจิตอลจะใช้เพื่อจุดประสงค์ 2 ข้อ คือ ใช้เพื่อแยกสัญญาณ ต่างๆที่ผสมกัน เช่น การกรองสัญญาณรบกวน (noise) และใช้เพื่อช่อมแซมสัญญาณที่เสียหาย

Moving Average Filter เป็นวิธีการกรองสัญญาณดิจิตอลที่นิยมใช้มากที่สุด เนื่องจาก ง่ายต่อการเข้าใจและใช้งาน การกรองสัญญาณดิจิตอลด้วยวิธีนี้นิยมใช้ในการลดสัญญาณรบกวน แบบสุ่ม (random noise) ที่เกิดขึ้นกับสัญญาณขาเข้า โดยจะใช้ได้ดีกับสัญญาณในทางเวลา (time domain) แต่ไม่เหมาะกับการนำมาใช้กรองสัญญาณในทางความถี่ (frequency domain) เนื่องจากการกรองสัญญาณดิจิตอลด้วยวิธี moving average filter นี้ไม่มีความสามารถในการ แยกแถบความถี่ต่างๆออกจากกันได้ดีมากนัก

โดยหลักการของการกรองสัญญาณดิจิตอลด้วยวิธี moving average filter นั้น จะทำการ เฉลี่ยค่าของข้อมูลสัญญาณขาเข้า ดังสมการที่ 2.43 ซึ่งจำนวนข้อมูลที่นำมาเฉลี่ยจะขึ้นอยู่กับการ ใช้งานและความถูกต้องของสัญญาณขาออกที่จะนำไปใช้

$$y[i] = \frac{1}{M} \sum_{j=0}^{M-1} x[i+j]$$
(2.43)

โดยที่ x[i] คือ สัญญาณขาเข้า

- y[i] คือ สัญญาณขาออก
- M คือ จำนวนข้อมูลที่ใช้ในการเฉลี่ย

ตัวอย่างการกรองสัญญาณดิจิตอลโดยใช้วิธี 5-point moving average filter นั้น สัญญาณขาออกของข้อมูลจุดที่ 80 จะสามารถคำนวณได้ตามสมการที่ 2.44

$$y[80] = \frac{x[80] + x[81] + x[82] + x[83] + x[84]}{5}$$
(2.44)

โดยปกติการกรองสัญญาณดิจิตอลด้วยวิธี moving average filter มักจะนำมาใช้ในการ กรองสัญญาณรบกวน ซึ่งความราบเรียบและลักษณะของสัญญาณขาออกจะขึ้นอยู่กับจำนวน ข้อมูลที่นำมาเฉลี่ย ดังตัวอย่างในรูปที่ 2.12



รูปที่ 2.12 การกรองสัญญาณโดยวิธี moving average filter (ก) สัญญาณดิจิตอลขาเข้า (ข) สัญญาณดิจิตอลหลังจากกรองสัญญาณโดยใช้ 11 point moving average filter (ค) สัญญาณดิจิตอลหลังจากกรองสัญญาณโดยใช้ 51 point moving average filter (Smith, 2008)

38

บทที่ 3

การทดสอบโครงสร้างสะพาน

สำหรับโครงสร้างสะพานที่จะทำการทดสอบและศึกษาพฤติกรรมการสั่นไหวในงานวิจัยนี้ จะมีลักษณะและวิธีการทดสอบดังต่อไปนี้

3.1 สะพานห้วยสามหาง จังหวัดเพชรบุรี

สะพานห้วยสามหาง เป็นสะพานข้ามลำน้ำห้วยผาก ตั้งอยู่ในอำเภอท่ายาง จังหวัด เพชรบุรี เป็นสะพานประเภทคอนกรีตอัดแรง (prestressed concrete bridge) ผิวจราจรกว้าง ประมาณ 10 เมตร ทางเท้ากว้าง 1.25 เมตร แบ่งเป็นช่วงสะพานยาว 10 เมตร จำนวน 5 ช่วง สะพานและช่วงสะพานยาว 20 เมตร จำนวน 1 ช่วงสะพาน ดังรูปที่ 3.1 และ 3.2



รูปที่ 3.1 รูปด้านสะพานห้วยสามหาง จังหวัดเพชรบุรี



รูปที่ 3.2 สะพานห้วยสามหาง จังหวัดเพชรบุรี

โครงสร้างส่วนบน (superstructure) ของสะพานห้วยสามหางที่มีความยาวช่วง 10 เมตร มีลักษณะเป็นคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น (prestressed plank girder) กว้าง 99 ซม. ลึก 35 ซม. ดังรูปที่ 3.3 ส่วนสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร มีลักษณะเป็นคานคอนกรีตอัดแรงรูป กล่อง (prestressed box girder) กว้าง 99 ซม. ลึก 70 ซม. ดังรูปที่ 3.4 โดยกำลังของคอนกรีตที่ ใช้จะแสดงในตารางที่ 3.1

| d0419 8*2 8 9 19 8 9 8 8 9 9 8 8 9 9 | แรงอัดประลัยต่ำสุดของแท่งคอนกรีตมาตรฐานที่อายุ 28 วัน (กก./ซม. ²) | | | | | |
|--|---|-----------------------|--|--|--|--|
| 81.19015110100 PU108110 | ทรงกระบอก Ø 15x30 ซม. | ลูกบาศก์ 15x15x15 ซม. | | | | |
| คานคอนกรีตอัดแรง | 350 | 420 | | | | |
| เสาเข็มคอนกรีตอัดแรง | 350 | 420 | | | | |
| เสาเข็มคอนกรีตเสริมเหล็ก | 250 | 300 | | | | |
| ตอม่อ | 250 | 300 | | | | |
| พื้นสะพาน,คานขวางและราวสะพาน | 250 | 300 | | | | |
| approach slab และถนนคอนกรีต | 250 | 300 | | | | |
| บ่อพักระบายน้ำและอื่นๆที่ไม่ได้ระบุ | 200 | 240 | | | | |

| 6 | 0 0/ | A |
|------|-----------------|---|
| maaa | | ~ |
| | 111003491603460 | 16014 17 1501614/1 190 |
| | | |



รูปที่ 3.3 รูปตัดคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น (ก) คานตัวใน (ข) คานตัวริม



รูปที่ 3.4 รูปตัดคานคอนกรีตอัดแรงประเภทกล่อง (ก) คานตัวใน (ข) คานตัวริม

3.2 การทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการสั่นใหวของโครงสร้างสะพานภายใต้แรง กระทำจากเครื่อง FWD

เป็นการทดสอบและตรวจวัดพฤติกรรมการสั่นไหวของโครงสร้างสะพานภายใต้แรงกระทำ แบบกระแทก โดยใช้เครื่องปล่อยน้ำหนัก หรือเครื่องมือ falling weight deflectometer (FWD) ซึ่ง เป็นเครื่องมือที่ใช้ในการทดสอบการแอ่นตัวของผิวถนนมาประยุกต์ใช้ในการทดสอบกับโครงสร้าง สะพาน โดยจะทำการทดสอบทั้งในสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร และ 20 เมตร ดังรูปที่ 3.5 ซึ่งมีรายละเอียดและวีธีการทดสอบดังต่อไปนี้



รูปที่ 3.5 ช่วงสะพานที่ทำการทดสอบ

3.2.1 อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดสอบ

1) เครื่อง Falling Weight Deflectometer (FWD)

เครื่องมือ falling weight deflectometer ที่ใช้ในงานวิจัยนี้เป็นเครื่องมือ FWD รุ่น PRI 2100 ซึ่งมีลักษณะเป็นรถพ่วงที่ใช้รถตู้ 4 ล้อลากไปในขณะปฏิบัติงาน ในส่วนของเครื่องมือ FWD จะประกอบไปด้วยเครื่องมือและอุปกรณ์ที่สำคัญ ได้แก่ ก้อนมวลน้ำหนัก ซึ่งมีน้ำหนักก้อนละ ประมาณ 20 กิโลกรัม จำนวน 10 ก้อนวางซ้อนกัน แกนปล่อยน้ำหนัก แผ่นรองรับก้อนน้ำหนักและ แผ่นยางกันกระแทก และเครื่องวัดความเร็ว (Geophones) ซึ่งสามารถปรับตำแหน่งในการ ตรวจวัดได้ สำหรับกลไกควบคุมการยกและปล่อยก้อนน้ำหนักบนแผ่นรองรับน้ำหนักนั้นเป็นระบบ อิเลคโทร-ไฮโดรลิค ซึ่งเชื่อมต่อและควบคุมด้วยระบบคอมพิวเตอร์ที่อยู่ในรถตู้ แรงกระแทกที่ กระทำต่อโครงสร้างสะพานสามารถปรับเพิ่มลดได้จากจำนวนก้อนมวลน้ำหนักและระยะความสูง ในการปล่อยน้ำหนัก



รูปที่ 3.6 เครื่องมือ Falling Weight Deflectometer

2) เครื่องวัดความเร่ง (Accelerometer)

เป็นอุปกรณ์ที่ใช้สำหรับวัดการสั่นไหวของโครงสร้างสะพาน โดยเครื่องวัดความเร่งที่ใช้ใน งานวิจัยนี้จะเป็นแบบ piezoelectric ยี่ห้อ TML ซึ่งมีลักษณะดังรูปที่ 3.7



รูปที่ 3.7 เครื่องวัดความเร่ง (Accelerometer)

3) อุปกรณ์รวบรวมสัญญาณ (Data Acquisition)

เป็นอุปกรณ์ที่มีหน้าที่ในการรวมสัญญาณจากอุปกรณ์ตรวจวัดและควบคุมการทำงาน ด้วยคอมพิวเตอร์ โดยในงานวิจัยนี้ ได้ใช้อุปกรณ์รวมสัญญาณของบริษัท HBM รุ่น QuantumX ซึ่ง มีช่องสัญญาณเข้า 8 ช่องสัญญาณ และมีความถี่ในการเก็บข้อมูล (Sampling Rate) สูงสุด 19200 Hz



รูปที่ 3.8 อุปกรณ์รวมสัญญาณ HBM รุ่น QuantumX

```
4) เครื่องคอมพิวเตอร์แบบกระเป๋าหิ้ว (Laptop)
```

เป็นอุปกรณ์ที่ใช้สำหรับควบคุมการทำงานของอุปกรณ์รวมสัญญาณและบันทึกผล โดย โปรแกรมที่ใช้ในการบันทึกผลและแสดงผลของค่าสัญญาณในรูปแบบความสัมพันธ์ของสัญญาณ เทียบกับเวลาคือ โปรแกรม catman Easy



รูปที่ 3.9 เครื่องคอมพิวเตอร์แบบกระเป๋าหิ้ว (Laptop) และโปรแกรม catman Easy

3.2.2 การติดตั้งอุปกรณ์ทดสอบ

ในการทดสอบจะทำการติดตั้งเครื่องวัดความเร่งที่บริเวณกึ่งกลางผิวบนของพื้นสะพาน ควบคุมการทำงานและบันทึกผลการตรวจวัดจากเครื่องคอมพิวเตอร์และอุปกรณ์รวบรวม สัญญาณที่บริเวณทางเท้า ดังแสดงในรูปที่ 3.10



รูปที่ 3.10 การติดตั้งอุปกรณ์การตรวจวัดและเครื่องวัดความเร่งที่ผิวบนของพื้นสะพาน

3.2.3 การทดสอบและเก็บข้อมูล

เป็นการทดสอบเพื่อศึกษาพฤติกรรมการตอบสนองของโครงสร้างสะพานเนื่องจากแรง กระทำจากเครื่องมือ FWD และตรวจวัดผลการตอบสนองของโครงสร้างสะพานโดยเครื่องวัด ความเร่งที่ติดตั้งอยู่บริเวณกึ่งกลางของผิวบนสะพาน และเครื่องวัดความเร็ว (geophones) จาก เครื่องมือ falling weight deflectometer ซึ่งมีการติดตั้งตำแหน่งระยะการตรวจวัดดังรูปที่ 3.11 โดยจะทำการทดสอบทั้งในสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรและ 20 เมตร ซึ่งมีรายละเอียดดังนี้



รูปที่ 3.11 ตำแหน่งการติดตั้งเครื่องวัดความเร็วของเครื่อง FWD

ในการทดสอบโครงสร้างสะพานห้วยสามหางความยาวช่วง 10 เมตร จะให้แรงกระทำกับ โครงสร้าง โดยใช้เครื่องมือ falling weight deflectometer กระทำกับสะพานที่ระยะ L/10, L/2 และ 9L/10 จากฐานรองรับ โดยจะแบ่งแนวการทดสอบออกเป็น 3 แนว ได้แก่ แนวกึ่งกลางช่อง การจราจรขวา (S1) แนวกึ่งกลางช่วงสะพาน (S2) และแนวกึ่งกลางช่องการจราจรช้าย (S3) ดังรูป ที่ 3.12 และรูปที่ 3.13



รูปที่ 3.12 การทดสอบสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร



รูปที่ 3.13 ตำแหน่งที่ให้แรงกระทำและแนวการทดสอบในสะพานช่วง 10 เมตร

ในแต่ละตำแหน่งที่ทำการปล่อยน้ำหนักจะกำหนดให้มีแรงกระทำกับโครงสร้างประมาณ 5 ตัน และมีระยะเวลาที่แรงกระทำ (impact pulse duration) ประมาณ 0.0265 วินาที โดยในการ ทดสอบจะทำการปล่อยน้ำหนัก 3 ครั้ง ในครั้งแรกเครื่องจะทำการคำนวณความสูงในการปล่อย น้ำหนักเพื่อที่จะให้ได้แรงกระทำตามที่กำหนด จากนั้นเครื่องมือ FWD จะทำการปรับแก้ความสูง ใหม่เพื่อให้ได้แรงกระทำ 5 ตันตามที่ต้องการ โดยจะทำการปล่อยน้ำหนักในระดับความสูงที่ คำนวณได้ประมาณ 26.4 ซม. ในครั้งที่ 2 และครั้งที่ 3 ซึ่งตัวอย่างความเร่งที่ตรวจวัดได้ที่ตำแหน่ง กึ่งกลางสะพานและขนาดของแรงกระทำที่ตำแหน่งต่างๆจาก load cell จะแสดงในรูปที่ 3.14 และ ตารางที่ 3.2 ตามลำดับ



รูปที่ 3.14 ความเร่งที่ตรวจวัดได้จากการปล่อยน้ำหนัก 3 ครั้ง

| ตำแหน่งที่ปล่อย | ความสูงที่ปล่อย | ระยะเวลาที่แรงกระทำ | ขนาดของแรงที่กระทำ |
|-----------------|-----------------|---------------------|--------------------|
| น้ำหนัก | น้ำหนัก (ซม.) | (วินาที) | (ตัน) |
| S1-1 | 26.4 | 0.02700 | 5.559 |
| S1-2 | 26.4 | 0.02650 | 5.089 |
| S1-3 | 26.4 | 0.02675 | 5.275 |
| S2-1 | 26.4 | 0.02650 | 5.142 |
| S2-2 | 26.4 | 0.02675 | 5.090 |
| S2-3 | 26.4 | 0.02700 | 5.547 |
| S3-1 | 26.4 | 0.02725 | 5.943 |
| S3-2 | 26.4 | 0.02700 | 5.600 |
| S3-3 | 26.4 | 0.02700 | 5.315 |

ตารางที่ 3.2 แรงกระทำที่ตำแหน่งต่างๆในการทดสอบช่วงสะพาน 10 เมตร

ค่าการแอ่นตัวที่ตรวจวัดได้ที่ตำแหน่งต่างๆจากเครื่องวัดความเร็วของเครื่อง falling weight deflectometer จะแสดงในรูปที่ 3.15 สำหรับแนวการทดสอบ S1 และแสดงในรูปที่ 3.16 และ 3.17 สำหรับแนวการทดสอบ S2 และ S3 ตามลำดับ



รูปที่ 3.15 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S1



รูปที่ 3.16 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S2



รูปที่ 3.17 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S3

3.2.3.2 การทดสอบสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร

การทดสอบโครงสร้างสะพานห้วยสามหางที่มีความยาวช่วง 20 เมตร จะให้แรงกระทำกับ โครงสร้าง โดยใช้เครื่องมือ falling weight deflectometer กระทำกับสะพานที่ระยะทุกๆ 1 เมตร จากฐานรองรับ ดังรูปที่ 3.18 โดยจะแบ่งแนวการทดสอบออกเป็น 3 แนว ได้แก่ แนวกึ่งกลางช่อง การจราจรขวา (L1) แนวกึ่งกลางช่วงสะพาน (L2) และแนวกึ่งกลางช่องการจราจรช้าย (L3) ดังรูป ที่ 3.19



รูปที่ 3.18 การทดสอบสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร



รูปที่ 3.19 ตำแน่งที่ให้แรงกระทำและแนวการทดสอบในช่วงสะพาน 20 เมตร

ในแต่ละตำแหน่งจะทำการปล่อยน้ำหนักที่ระดับความสูง 26.4 ซม. โดยกำหนดให้มีแรง กระทำกับโครงสร้างประมาณ 5 ตันเช่นเดียวกับการทดสอบในช่วงสะพาน 10 เมตร โดยขนาดของ แรงกระทำที่ตำแหน่งต่างๆจะแสดงในตารางที่ 3.3

| ตำแหน่ง ที่ปล่อย น้ำหนัก (L1) | ระยะเวลา ที่แรง กระทำ (วินาที) | ขนาด ของ แรงที่ กระทำ (ตัน) | ตำแหน่ง ที่ปล่อย น้ำหนัก (L2) | ระยะเวลา ที่แรง กระทำ (วินาที) | ขนาด ของ แรงที่ กระทำ (ตัน) | | ตำแหน่ง ที่ปล่อย น้ำหนัก (L3) | ระยะเวลา ที่แรง กระทำ (วินาที) | ขนาด ของ แรงที่ กระทำ (ตัน) |
|--|---|---|--|---|---|---|--|---|---|
| L1-1 | 0.02650 | 5.031 | L2-1 | 0.02725 | 5.254 | | L3-1 | 0.02650 | 5.077 |
| L1-2 | 0.02650 | 4.844 | L2-2 | 0.02675 | 5.638 | | L3-2 | 0.02650 | 5.050 |
| L1-3 | 0.02650 | 4.960 | L2-3 | 0.02675 | 5.426 | | L3-3 | 0.02650 | 4.927 |
| L1-4 | 0.02650 | 5.157 | L2-4 | 0.02650 | 5.261 | | L3-4 | 0.02650 | 5.075 |
| L1-5 | 0.02650 | 5.116 | L2-5 | 0.02650 | 5.231 | | L3-5 | 0.02725 | 5.977 |
| L1-6 | 0.02650 | 5.000 | L2-6 | 0.02675 | 5.011 | | L3-6 | 0.02700 | 5.448 |
| L1-7 | 0.02625 | 5.189 | L2-7 | 0.02625 | 5.912 | | L3-7 | 0.02675 | 4.959 |
| L1-8 | 0.02675 | 5.133 | L2-8 | 0.02675 | 5.299 | | L3-8 | 0.02650 | 5.023 |
| L1-9 | 0.02650 | 5.258 | - | - | - | | L3-9 | 0.02675 | 5.134 |
| L1-10 | 0.02675 | 5.172 | - | - | - | | L3-10 | 0.02700 | 5.602 |
| L1-11 | 0.02650 | 5.643 | L2-11 | 0.02675 | 5.352 | | L3-11 | 0.02700 | 5.241 |
| L1-12 | 0.02700 | 5.089 | L2-12 | 0.02675 | 5.423 | | L3-12 | 0.02700 | 5.633 |
| L1-13 | 0.02650 | 5.548 | L2-13 | 0.02775 | 6.006 | | L3-13 | 0.02675 | 5.117 |
| L1-14 | 0.02675 | 5.641 | L2-14 | 0.02650 | 5.120 | 1 | L3-14 | 0.02725 | 5.616 |
| L1-15 | 0.02675 | 5.163 | L2-15 | 0.02775 | 6.412 | 1 | L3-15 | 0.02650 | 4.923 |

ตารางที่ 3.3 แรงกระทำที่ตำแหน่งต่างๆในการทดสอบช่วงสะพาน 20 เมตร

| ตำแหน่ง ที่ปล่อย น้ำหนัก (L1) | ระยะเวลา ที่แรง กระทำ (วินาที) | ขนาด ของ แรงที่ กระทำ (ตัน) | ตำแหน่ง ที่ปล่อย น้ำหนัก (L2) | ระยะเวลา ที่แรง กระทำ (วินาที) | ขนาด ของ แรงที่ กระทำ (ตัน) | ตำแหน่ง ที่ปล่อย น้ำหนัก (L3) | ระยะเวลา ที่แรง กระทำ (วินาที) | ขนาด ของ แรงที่ กระทำ (ตัน) |
|--|---|---|--|---|---|--|---|---|
| L1-16 | 0.02675 | 5.340 | L2-16 | 0.02725 | 6.003 | L3-16 | 0.02675 | 5.018 |
| L1-17 | 0.02700 | 5.364 | - | - | - | L3-17 | 0.02675 | 5.076 |
| L1-18 | 0.02725 | 5.163 | - | - | - | L3-18 | 0.02675 | 5.236 |
| L1-19 | 0.02725 | 6.124 | - | - | - | L3-19 | 0.02675 | 5.122 |

ตารางที่ 3.3 แรงกระทำที่ตำแหน่งต่างๆในการทดสอบช่วงสะพาน 20 เมตร (ต่อ)

ค่าการแอ่นตัวของสะพานที่ตรวจวัดได้จากการอินทิเกรตความเร็วจากเครื่องวัดความเร็ว ของเครื่องมือ FWD เนื่องจากแรงกระทำแบบกระแทกที่ตำแหน่งต่างๆดังตารางที่ 3.3 จะแสดงใน รูปที่ 3.20, 3.21 และรูปที่ 3.22 สำหรับแนวการทดสอบ L1, L2 และ L3 ตามลำดับ



รูปที่ 3.20 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L1


รูปที่ 3.21 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L2



รูปที่ 3.22 การแอ่นตัวของสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L3

3.3 การวิเคราะห์ผลการทดสอบและตรวจวัด

ความเร่งบริเวณกึ่งกลางของสะพานที่ตรวจวัดได้จะถูกนำมาวิเคราะห์หาค่าคุณสมบัติทาง พลศาสตร์ที่สำคัญของโครงสร้าง ได้แก่ ค่าความถี่ธรรมชาติ (natural frequency) และค่า อัตราส่วนความหน่วงของโครงสร้าง (damping ratio)

3.3.1 ความถี่ธรรมชาติของโครงสร้าง (Natural Frequency)

เป็นคุณสมบัติพื้นฐานทางพลศาสตร์ของโครงสร้าง ที่แสดงถึงค่าความถี่ในการสั่นไหว แบบอิสระของโครงสร้าง (Free Vibration) เมื่อมีแรงภายนอกมากระทำ การวิเคราะห์ค่าความถี่ ธรรมชาติของโครงสร้างสะพานจากข้อมูลการตรวจวัด จะนำข้อมูลที่บันทึกได้จากการตรวจวัด ในช่วงการสั่นไหวแบบอิสระซึ่งอยู่ในรูปโดเมนของเวลา (Time Domain) มาแปลงให้อยู่ในโดเมน ของความถี่ (Frequency Domain) โดยใช้เทคนิคการแปลงฟูเรียร์แบบเร็ว (Fast Fourier Transform) ตัวอย่างข้อมูลในช่วงการสั่นไหวแบบอิสระของโครงสร้างจะแสดงในรูปที่ 3.23 จากนั้นจะพิจารณาค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้างสะพานจากค่าความถี่ที่มีขนาดของค่า สัมประสิทธิ์ฟูเรียร์สูงสุด ตัวอย่างข้อมูลที่แปลงให้อยู่ในโดเมนความถี่จะแสดงในรูปที่ 3.24



รูปที่ 3.23 ความเร่งช่วงการสั้นไหวแบบอิสระของโครงสร้าง





จากการวิเคราะห์หาค่าความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหางโดยวิธีการแปลงฟูเรียร์ แบบเร็ว (FFT) ได้ความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหางในโหมดการสั่นไหวที่ 1 เท่ากับ 12.86 Hz และ 5.44 Hz สำหรับช่วงสะพาน 10 เมตรและ 20 เมตรตามลำดับ และได้ความถี่ธรรมชาติใน โหมดการสั่นไหวที่ 2 เท่ากับ 21.02 Hz และ 16.04 Hz สำหรับช่วงสะพาน 10 เมตรและ 20 เมตร ตามลำดับ โดยผลการวิเคราะห์จะแสดงในตารางที่ 3.4 และตารางที่ 3.5

ตารางที่ 3.4 ความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหาง ช่วงสะพาน 10 เมตร (FFT)

| ตำแหน่ง ที่ปล่อย | ความ โหมด | มถี่ธรรมข การสั่นไข | กาติใน หวที่ 1 | ความ โหมด | เถื่ธรรมช การสั่นไร | าติใน หวที่ 2 |
|---------------------|--------------|------------------------|-------------------|--------------|------------------------|------------------|
| น้ำหนัก | | (Hz) | | | (Hz) | |
| | L1 | L2 | L3 | L1 | L2 | L3 |
| 1 เมตร | 12.5 | 12.5 | 13.2 | 21.0 | 21.0 | 21.2 |
| 5 เมตร | 13.0 | 12.5 | 13.0 | 21.5 | 20.5 | 21.0 |
| 9 เมตร | 13.0 | 13.0 | 13.0 | 21.0 | 21.0 | 21.0 |
| เฉลี่ย | | 12.86 | | | 21.02 | |

| ตำแหน่ง | ความถี่ธรรมชาติใน | | | ความถี่ธรรมชาติใน | | |
|----------|-------------------|-----------|---------|---------------------|-------|------|
| ที่ปล่อย | โหมด | การสั่นไเ | หวที่ 1 | โหมดการสั้นไหวที่ 2 | | |
| น้ำหนัก | | (Hz) | | | (Hz) | |
| | L1 | L2 | L3 | L1 | L2 | L3 |
| 1 เมตร | 5.2 | 5.7 | 5.8 | 16.0 | 16.0 | 16.4 |
| 2 เมตร | 5.2 | 5.4 | 5.5 | 16.0 | 16.0 | 16.2 |
| 3 เมตร | 5.2 | 5.6 | 5.4 | 16.0 | 15.8 | 16.4 |
| 4 เมตร | 5.0 | 5.6 | 5.6 | 16.0 | 15.6 | 16.2 |
| 5 เมตร | 5.0 | 5.6 | 5.6 | 16.2 | 15.8 | 16.2 |
| 6 เมตร | 5.2 | 5.6 | 5.6 | 16.0 | 15.8 | 16.2 |
| 7 เมตร | 5.2 | 5.4 | 5.6 | 16.0 | 16.0 | 16.2 |
| 8 เมตร | 5.2 | 5.6 | 5.4 | 16.0 | 15.8 | 16.2 |
| 9 เมตร | 5.2 | - | 5.6 | 15.8 | - | 16.2 |
| 10 เมตร | 5.2 | - | 5.4 | 16.2 | - | - |
| 11 เมตร | 5.2 | 5.7 | 5.3 | 16.8 | 15.7 | 16.3 |
| 12 เมตร | 5.2 | 5.6 | 5.6 | 15.8 | 15.8 | 16.4 |
| 13 เมตร | 5.5 | 5.6 | 5.4 | 15.5 | 15.8 | 16.2 |
| 14 เมตร | 5.4 | 5.6 | 5.8 | 15.8 | 16.0 | 16.2 |
| 15 เมตร | 5.2 | 5.6 | 5.6 | 15.8 | 15.8 | 16.4 |
| 16 เมตร | 5.0 | 5.6 | 5.4 | 16.2 | 16.0 | 16.0 |
| 17 เมตร | 5.4 | 5.6 | 5.6 | 16.0 | 15.6 | 16.4 |
| 18 เมตร | 5.4 | 5.6 | 5.6 | 16.2 | 16.0 | 16.2 |
| 19 เมตร | 5.4 | 5.5 | 5.6 | 16.4 | 15.8 | 16.2 |
| เฉลี่ย | | 5.44 | | | 16.04 | |

ตารางที่ 3.5 ความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหาง ช่วงสะพาน 20 เมตร (FFT)

นอกเหนือไปจากการวิเคราะห์ค่าความถี่ธรรมชาติด้วยวิธี FFT แล้ว ในงานวิจัยนี้ได้ วิเคราะห์หาค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้างสะพานอีกวิธีหนึ่ง คือวิธีการวิเคราะห์หาค่าความถี่ จากผลการตอบสนองของโครงสร้างในช่วงการสั้นไหวแบบอิสระ (free vibration) โดยการเขียน กราฟ $u(t) = e^{-\zeta \omega_n t} (A \sin \omega_n t)$ หรือ $u(t) = e^{-\zeta \omega_n t} (A \sin \omega_n \sqrt{1-\zeta^2} t)$ เปรียบเทียบกับ พฤติกรรมการสั่นไหวของโครงสร้างสะพานจริงในช่วงการสั่นไหวแบบอิสระ ดังรูปที่ 3.25 แล้วจึง



รูปที่ 3.25 การวิเคราะห์หาค่าความถี่ธรรมชาติจากช่วงการสั้นไหวแบบอิสระของโครงสร้าง

จากการวิเคราะห์ค่าความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหางด้วยวิธิพิจารณาความถี่ ในช่วงการสั่นไหวแบบอิสระ (free vibration) ได้ความถี่ธรรมชาติของสะพานในโหมดการสั่นไหวที่ 1 เท่ากับ 12.93 Hz และ 5.39 Hz สำหรับช่วงสะพานทดสอบ 10 เมตรและช่วงสะพานทดสอบ 20 เมตรตามลำดับ โดยผลการวิเคราะห์จะแสดงในตารางที่ 3.6

| ตำแหน่งที่แรงกระทำ ช่วงสะพาน 10 เมตร | f (hz) | ตำแหน่งที่แรงกระทำ ช่วงสะพาน 20 เมตร | f (hz) |
|---|-----------|---|-----------|
| S1-2 | 12.80 | L1-10 | 5.16 |
| \$2-2 | 13.00 | L2-11 | 5.63 |
| S3-2 | 13.00 | L3-10 | 5.37 |
| เฉลี่ย | 12.93 | เฉลี่ย | 5.39 |

ตารางที่ 3.6 ความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหางโดยวิธีพิจารณาความถี่ในช่วงการสั่นไหว แบบอิสระ

ค่าความถี่ธรรมชาติในโหมดการสั่นไหวที่ 1 ของสะพานห้วยสามหางที่วิเคราะห์ได้จากผล การตรวจวัด จะถูกนำมาเปรียบเทียบกับผลการวิเคราะห์ทางทฤษฎี โดยจะทำการจำลอง โครงสร้างสะพานให้เป็นแบบคานอย่างง่าย (simple beam) 2 มิติ และกำหนดให้มีดีกรีของความ อิสระเท่ากับ 1 ที่ตำแหน่งกึ่งกลางคาน ดังรูปที่ 3.26 ซึ่งรายละเอียดการคำนวณจะแสดงดังต่อไปนี้

คุณสมบัติของวัสดุ น้ำหนักคอนกรีตต่อหนึ่งหน่วยปริมาตร = 2400 กก./ลบ.ม.
โมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตอัดแรง (E) = 15210
$$\sqrt{f_c}$$

= 2.79 x 10¹⁰ นิวตัน/ตร.ม.
มวล (m), สติฟเนล (k) แรงกระทำ (f)



รูปที่ 3.26 คานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีดีกรีของความอิสระเท่ากับ 1

การคำนวณหาค่าสติฟเนสของคานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีดีกรีของความอิสระเท่ากับ 1 จะ คำนวณได้จากสมการที่ 3.1

$$k = \frac{f}{\Delta} \tag{3.1}$$

โดยการเคลื่อนที่ของคานเนื่องจากแรงกระทำภายนอก 1 หน่วยกระทำที่ตำแหน่งกึ่งกลาง คาน จะวิเคราะห์ด้วยวิธีพลังงานสมมติ (Virtual Work Method) ดังสมการที่ 3.2 (Kassimali, 2005) ซึ่งมีรายละเอียดการคำนวณดังต่อไปนี้

$$1(\Delta) = \int_{0}^{L} \frac{M_{v}M}{EI} dx$$
(3.2)

โดยที่ Δ คือ การเคลื่อนที่เนื่องจากแรงภายนอกกระทำกับระบบคานจริง

M, คือ โมเมนต์ดัดภายในของระบบคานสมมติ

M คือ โมเมนต์ดัดภายในของระบบคานจริง

E คือ ค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคาน

I คือ โมเมนต์ความเฉื่อยของหน้าตัดคาน



รูปที่ 3.27 คานอย่างง่าย 2 มิติ ที่ถูกแรงภายนอกกระทำ 1 หน่วยที่ตำแหน่งกึ่งกลางคาน



รูปที่ 3.28 ระบบคานจริงและระบบคานสมมติ

จากรูปที่ 3.28 ค่าโมเมนต์ดัดภายในของระบบคานจริงและคานสมมติจะสามารถคำนวณ ได้ดังตารางที่ 3.7

ตารางที่ 3.7 โมเมนต์ดัดภายในของระบบคานจริงและคานสมมติ

| ส่วนของคาน | พิกัด | ଥି ପ ଏ X | | М |
|------------|-----------|-----------------|-----|-----|
| | จุดกำเนิด | ขอบเขต | М | v |
| AC | A | 0 – L/2 | x/2 | x/2 |
| BC | В | 0 – L/2 | x/2 | x/2 |

แทนค่าจากตารางที่ 3.7 ลงในสมการที่ 3.2 จะได้ Δ เท่ากับ $rac{\mathcal{L}^3}{48 \mathcal{E} \mathcal{I}}$ และจากสมการที่ 3.1

จะได้ค่าสติฟเนสของคานอย่างง่ายเท่ากับ $\frac{48EI}{I^3}$

1) ช่วงสะพานทดสอบ 10 เมตร

การวิเคราะห์ค่าความถี่ธรรมชาติในโหมดการสั่นไหวที่ 1 ของสะพานห้วยสามหางที่มี ความยาวช่วง 10 เมตรนั้น ได้ทำการจำลองช่วงสะพานทดสอบเป็นแบบคานอย่างง่าย 2 มิติ (simple beam) ดังรูปที่ 3.30 โดยในส่วนที่เป็นราวสะพาน เนื่องจากราวสะพานของโครงสร้าง สะพานจริงมีลักษณะเป็นดังในรูปที่ 3.29 และเพื่อลดความซับซ้อนในการคำนวณค่าคุณสมบัติ ของหน้าตัด จึงได้ทำการจำลองเป็นราวสะพานแบบตันตลอดช่วงความยาวและได้ปรับลดความสูง ของราวสะพานตามโครงสร้างจริงลงมาโดยให้มีมวลเท่าเดิม ซึ่งความสูงของราวสะพานที่ปรับลด แล้วจะมีความสูงเท่ากับ 54.8 เซนติเมตร







หน้าตัดคาน A - A

รูปที่ 3.30 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร (เมตร)

เนื่องจากหน้าตัดดังรูปที่ 3.30 เป็นหน้าตัดประกอบ (Composite Section) ซึ่งมีค่าโมดูลัส ยืดหยุ่นของวัสดุไม่เท่ากันทั้งหน้าตัด ดังนั้นการคำนวณหาค่าโมเมนต์ความเฉื่อยของหน้าตัด จะต้องทำการแปลงหน้าตัดประกอบให้เป็นหน้าตัดแปลงซึ่งมีค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของวัสดุเท่ากันทั้ง หน้าตัด ดังรูปที่ 3.31 โดยที่ความกว้างเทียบเท่าของพื้นสะพาน ทางเท้า และราวสะพานสามารถ คำนวณได้ดังนี้

อัตราส่วนของค่าโมดูลัสยืดหยุ่น (n) =
$$\frac{15210\sqrt{f_{c(concrete)}}}{15210\sqrt{f_{c(prestress)}}}$$
 = 0.845
ความกว้างเทียบเท่าของพื้นสะพาน = 9.9 x 0.845 = 8.366 เมตร
ความกว้างเทียบเท่าของทางเท้า = 1.25 x 0.845 = 1.056 เมตร
ความกว้างเทียบเท่าของราวสะพาน = 0.3 x 0.845 = 0.254 เมตร

Г



รูปที่ 3.31 หน้าตัดแปลงของสะพานทดสอบช่วง 10 เมตร (เมตร)

จากหน้าตัดแปลงดังรูปที่ 3.31 จะสามารถคำนวณหาตำแหน่งของจุดศูนย์ถ่วงของหน้า ตัด (Y_{co}) ได้ดังต่อไปนี้

$$Y_{cg} = \frac{[A(1) \times Ycg(1)] + [A(2) \times Ycg(2)] + ... + [A(n) \times Ycg(n)]}{A(1) + A(2) + ... + A(n)}$$

 $\mathbf{Y}_{cg} =$

(0.35x9.9x0.175)+(0.18x8.366x0.44)+2(0.2x1.056x0.63)+2(0.548x0.254x1.004) (0.35x9.9)+(0.18x8.366)+2(0.2x1.056)+2(0.548x0.254)

Y_{cg} = 0.32 เมตร

โมเมนต์ความเฉื่อย (I) ของหน้าตัดแปลงสามารถคำนวณได้ดังต่อไปนี้

$$I = [(\frac{1}{12} \times 9.9 \times 0.35^{3}) + (0.35 \times 9.9 \times 0.145^{2})] + [(\frac{1}{12} \times 8.366 \times 0.18^{3}) + (0.18 \times 8.366 \times 0.12^{2})] + 2[(\frac{1}{12} \times 1.056 \times 0.2^{3}) + (0.2 \times 1.056 \times 0.31^{2})] + 2[(\frac{1}{12} \times 0.254 \times 0.548^{3}) + (0.548 \times 0.254 \times 0.684^{2})] + 2[(\frac{1}{12} \times 0.254 \times 0.548^{3}) + (0.548 \times 0.254 \times 0.684^{2})] + 2[(\frac{1}{12} \times 0.3129) \quad \text{LMPS}^{4}$$

จากโมเมนต์ความเฉื่อยของหน้าตัดที่ได้ จะสามารถคำนวณหาค่าสติฟเนสของโครงสร้าง และค่าความถี่ธรรมชาติในโหมดการสั่นไหวที่ 1 ได้จากสมการที่ 3.3 ซึ่งมีรายละเอียดการคำนวณ ดังต่อไปนี้

$$\omega = 2\pi f = \sqrt{\frac{k}{m}}$$
(3.3)

โดยที่
$$k = \frac{48El}{L^3} = (48)(2.71 \times 10^{10})(0.3129)/10^3 = 4.19 \times 10^8$$
 นิวตัน/เมตร

60

จะได้
$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{4.19 \times 10^8}{2400 \times 5.671 \times 5}} = 12.49$$
 Hz

จากค่าความถี่ธรรมชาติที่ได้จากการวิเคราะห์ทางทฤษฎี (12.49 Hz) พบว่ามีความ ใกล้เคียงกับค่าความถี่ธรรมชาติที่ได้จากการวิเคราะห์ผลการทดสอบโดยวิธีการแปลงฟูเรียร์แบบ เร็ว (12.86 Hz) โดยพบว่าค่าที่ได้จากการวิเคราะห์ทั้ง 2 วิธี มีความแตกต่างกัน 2.88 %

2) ช่วงสะพานทดสอบ 20 เมตร

การวิเคราะห์ค่าความถี่ธรรมชาติในโหมดการสั่นไหวที่ 1 ของโครงสร้างสะพานห้วยสาม หาง ช่วงสะพานทดสอบ 20 เมตรนั้น จะทำการวิเคราะห์ในลักษณะเดียวกันกับช่วงสะพาน ทดสอบ 10 เมตร โดยหน้าตัดของสะพานช่วง 20 เมตรที่วิเคราะห์จะแสดงในรูปที่ 3.32



รูปที่ 3.32 คานอย่างง่าย 2 มิติและหน้าตัดของสะพานทดสอบช่วง 20 เมตร (เมตร)

จากการวิเคราะห์ในลักษณะเดียวกันกับการวิเคราะห์ในช่วงสะพาน 10 เมตร จะได้ ค่าความถี่ธรรมชาติในโหมดการสั่นไหวที่ 1 เท่ากับ 4.3 Hz ซึ่งแตกต่างจากค่าที่วิเคราะห์ได้จากผล การทดสอบโดยวิธีการแปลงฟูเรียร์แบบเร็ว (5.44 Hz) อยู่ 20.9 % 3.3.2 อัตราส่วนความหน่วงของโครงสร้าง (Damping Ratio)

เป็นคุณสมบัติพื้นฐานทางพลศาสตร์ของโครงสร้าง ที่แสดงถึงความสามารถในการสลาย พลังงานเมื่อมีแรงภายนอกมากระทำ การวิเคราะห์หาค่าอัตราส่วนความหน่วงของโครงสร้างนั้นจะ พิจารณาในช่วงการสั้นไหวแบบอิสระ โดยจะสามารถคำนวณได้จากสมการที่ 3.4 (Chopra, 1995)

$$\zeta = \frac{1}{2\pi j} \ln \frac{\ddot{u}_i}{\ddot{u}_{i+i}} \tag{3.4}$$

| โดยที่ | j | คือ | จำนวนรอบคลื่นที่พิจารณา |
|--------|------------------|-----|---|
| | ü, | คือ | แอมปริจูดความเร่งของคลื่นลูกแรกที่พิจารณา |
| | \ddot{u}_{i+j} | คือ | แอมปริจูดความเร่งของคลื่นลูกสุดท้ายที่พิจารณา |

สำหรับการวิเคราะห์หาค่าอัตราส่วนความหน่วงของโครงสร้างสะพานห้วยสามหางนั้น ได้ ทำการวิเคราะห์ผลการตรวจวัดความเร่งที่ตำแหน่งกึ่งกลางของช่วงสะพานทดสอบในช่วงการสั่น ไหวแบบอิสระ โดยได้ทำการกรองสัญญาณรบกวนของข้อมูลโดยใช้วิธี 100-point moving average filter โดยตัวอย่างสัญญาณความเร่งที่ผ่านการกรองโดยวิธี moving average filter จะ แสดงในรูปที่ 3.33 จากนั้นจะทำการวิเคราะห์ค่าสัมประสิทธิ์ความหน่วงของโครงสร้างตามสมการ ที่ 3.4 ซึ่งผลการวิเคราะห์จะแสดงในตารางที่ 3.8



รูปที่ 3.33 ความเร่งของสะพานช่วง 20 เมตรที่กรองโดยวิธี 100-point moving average filter

| ตำแหน่งที่แรงกระทำ | ζ | ตำแหน่งที่แรงกระทำ | ζ |
|--------------------|------|--------------------|------|
| ช่วงสะพาน 10 เมตร | (%) | ช่วงสะพาน 20 เมตร | (%) |
| S1-2 | 5.37 | L1-10 | 3.71 |
| S2-2 | 6.09 | L2-11 | 3.34 |
| S3-2 | 4.99 | L3-10 | 3.15 |
| เฉลี่ย | 5.48 | เฉลี่ย | 3.40 |

ตารางที่ 3.8 อัตราส่วนความหน่วงของสะพานห้วยสามหาง

บทที่ 4

แบบจำลองโครงสร้างสะพาน

ในบทนี้ได้กล่าวถึงหลักการและวิธีในการสร้างแบบจำลองของโครงสร้างสะพานด้วย ระเบียบวิธีทางไฟในต์เอลิเมนต์ ทั้งแบบจำลอง 2 มิติและ 3 มิติ รวมไปถึงการศึกษาส่วนประกอบ ต่างๆที่มีผลต่อความถี่ธรรมชาติของแบบจำลอง โดยมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

4.1 การสร้างแบบจำลองโครงสร้างสะพาน

สำหรับการสร้างแบบจำลองของโครงสร้างสะพานห้วยสามหางในงานวิจัยนี้ ได้ทำการ สร้างแบบจำลองด้วยระเบียบวิธีการทางไฟในต์เอลิเมนต์ โดยใช้โปรแกรม SAP2000 ซึ่งในการ สร้างแบบจำลอง เรามีความจำเป็นที่จะต้องเข้าใจในลักษณะของชิ้นส่วนโครงสร้างแบบต่างๆ เพื่อที่จะได้เลือกชนิดของชิ้นส่วนโครงสร้างได้อย่างเหมาะสม ได้แก่

 ชิ้นส่วนโครงสร้างแบบเส้น (Line Element) เป็นชิ้นส่วนของโครงสร้างที่มีจุดต่อ (Node) 2 จุด แต่ละจุดต่อมีดีกรีของความอิสระเท่ากับ 6 (ดังรูปที่ 4.1) ได้แก่ ชิ้นส่วนโครงข้อแข็ง (Frame Element), ชิ้นส่วนสายเคเบิล (Cable Element) และชิ้นส่วนเอ็นลวด (Tendon Element)

$$\frac{1}{2}$$
 $\frac{1}{2}$

รูปที่ 4.1 ชิ้นส่วนโครงสร้างแบบเส้นใน 3 มิติ

 2) ชิ้นส่วนโครงสร้างแบบพื้นที่ (Area Element) เป็นชิ้นส่วนของโครงสร้างที่มีจุดต่อ (Node) 3 จุดขึ้นไปตามมุมของพื้นที่นั้นๆ แต่ละจุดต่อมีดีกรีของความอิสระเท่ากับ 6 (ดังรูปที่ 4.2) ชิ้นส่วนโครงสร้างประเภทนี้ได้แก่ ชิ้นส่วนโครงสร้างแบบเปลือกบาง (Shell Element), ชิ้นส่วนแบบ แผ่นบาง (Plate Element) และชิ้นส่วนผิวบาง (Membrane Element)



รูปที่ 4.2 ชิ้นส่วนโครงสร้างแบบเปลือกบาง

3) ชิ้นส่วนโครงสร้างแบบของแข็ง (Solid Element) เป็นชิ้นส่วนโครงสร้างแบบ 3 มิติ ที่มี จุดต่อ (Node) ทั้งหมด 8 จุด ดังรูปที่ 4.3 โดยแต่ละจุดต่อมีดีกรีของความอิสระเท่ากับ 6



รูปที่ 4.3 ชิ้นส่วนโครงสร้างแบบของแข็ง

ในการสร้างแบบจำลองไฟไนต์เอลิเมนต์ของโครงสร้างสะพานห้วยสามหาง ได้ทำการ สร้างแบบจำลองเป็นแบบ 2 มิติและแบบ 3 มิติ ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

4.1.1 แบบจำลองโครงสร้างสะพาน 2 มิติ

ในเบื้องต้นได้ทำการสร้างแบบจำลองไฟไนต์เอลิเมนต์ของโครงสร้างสะพานห้วยสามหาง เป็นแบบคานอย่างง่าย (Simple Beam) 2 มิติ โดยกำหนดให้สภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุน ดังรูปที่ 4.4 ซึ่งมีรายละเอียดของแบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรและ 20 เมตร ดังต่อไปนี้



รูปที่ 4.4 คานอย่างง่าย 2 มิติ

4.1.1.1 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร แบบ 2 มิติ

ได้ทำการสร้างแบบจำลองสะพานแบบต่างๆ เพื่อศึกษาถึงส่วนประกอบในแบบจำลองที่มี ผลต่อค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้าง โดยแบ่งออกเป็น 5 กรณี ดังต่อไปนี้

1) แบบจำลองเฉพาะคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น

เป็นแบบจำลองคานอย่างง่าย 2 มิติ ที่หน้าตัดแสดงเฉพาะคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่น พื้น ซึ่งมีค่ากำลังรับแรงอัดของวัสดุเท่ากับ 350 กก./ซม.² ดังรูปที่ 4.5



รูปที่ 4.5 แบบจำลองเฉพาะคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น 2 มิติ

2) แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้า

เป็นแบบจำลองคานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีหน้าตัดเป็นคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น ซึ่งมี ค่ากำลังรับแรงอัดของวัสดุเท่ากับ 350 กก./ซม.² และคอนกรีตทับหน้ามีค่ากำลังรับแรงอัดเท่ากับ 250 กก./ซม.² ดังรูปที่ 4.6



รูปที่ 4.6 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้า 2 มิติ

แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพาน
 เหมือนจริงตามแบบ

เป็นแบบจำลองคานอย่างง่าย 2 มิติที่มีหน้าตัดเป็นคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น มี คอนกรีตทับหน้าและทางเท้า เชื่อมต่อกับราวสะพานด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง (rigid link) โดย รายละเอียดของแบบจำลองจะแสดงในรูปที่ 4.7



รูปที่ 4.7 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพาน เหมือนจริงตามแบบ 2 มิติ

 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตัน ที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง

เป็นแบบจำลองคานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีหน้าตัดเป็นคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น รวม ไปถึงคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตันตลอดช่วงความยาวสะพานซึ่งปรับความสูงให้มีมวล เท่ากับราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ โดยความสูงที่ปรับแล้วจะเท่ากับ 0.55 เมตร ดังรูปที่ 4.8



รูปที่ 4.8 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตันที่ ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง 2 มิติ

5) แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตัน

เป็นแบบจำลองคานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีหน้าตัดเป็นคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น คอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตันซึ่งมีความสูงเท่ากับแบบตลอดช่วงความยาวสะพาน ดังรูปที่



รูปที่ 4.9 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและ ราวสะพานตัน 2 มิติ

ความถี่ธรรมชาติจากแบบจำลองสะพาน 2 มิติที่มีความยาวช่วง 10 เมตรแบบต่างๆซึ่งมี สภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุน (pinned support) และแบบยึดแน่น (fixed support) สามารถ สรุปได้ดังตารางที่ 4.1

| | สภาพฐ | านรองรับแบบ | เยื้ดหมุน | สภาพฐานรองรับแบบยึดแน่น | | | |
|-----------------|----------------|-------------|-----------|-------------------------|--------|-----------|--|
| หน้าตัดของสะพาน | | Δ0 | | <u>}</u> | | | |
| | โหมด 1 | โหมด 2 | อัตราส่วน | โหมด 1 | โหมด 2 | อัตราส่วน | |
| | f ₁ | f_2 | f_2/f_1 | f ₁ | f_2 | f_2/f_1 | |
| 1) | 5.40 | 21.50 | 3.98 | 12.17 | 33.21 | 2.73 | |
| 2) | 7.84 | 31.01 | 3.96 | 17.52 | 47.30 | 2.70 | |

ตารางที่ 4.1 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองสะพาน 2 มิติที่มีความยาวช่วง 10 เมตร (Hz)

| | สภาพฐ | านรองรับแบบ | เยื้ดหมุน | สภาพฐานรองรับแบบยึดแน่น | | |
|-------------------|----------------|----------------|-----------|-------------------------|----------------|-----------|
| างป้าตัดขด.งส∾พาบ | | ΔΟ | | | | |
| | โหมด 1 | โหมด 2 | อัตราส่วน | โหมด 1 | โหมด 2 | อัตราส่วน |
| | f ₁ | f ₂ | f_2/f_1 | f ₁ | f ₂ | f_2/f_1 |
| 3) | 11.49 | 38.86 | 3.38 | 21.35 | 55.24 | 2.59 |
| 4) | 12.00 | 46.19 | 3.85 | 25.90 | 66.67 | 2.57 |
| 5) | 15.15 | 55.35 | 3.65 | 30.61 | 73.41 | 2.40 |

ตารางที่ 4.1 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองสะพาน 2 มิติที่มีความยาวช่วง 10 เมตร (Hz) (ต่อ)

4.1.1.2 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร แบบ 2 มิติ

ได้ทำการสร้างแบบจำลองสะพานแบบต่างๆ เพื่อศึกษาถึงส่วนประกอบต่างๆใน แบบจำลองที่มีผลต่อค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้าง โดยแบ่งออกเป็น 5 กรณีเช่นเดียวกันกับ แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร ได้แก่

1) แบบจำลองเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง

เป็นแบบจำลองคานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีหน้าตัดแสดงเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง ซึ่งมีค่ากำลังรับแรงอัดของวัสดุเท่ากับ 350 กก./ซม.² ดังรูปที่ 4.10





รูปที่ 4.10 แบบจำลองเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง 2 มิติ

2) แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า

เป็นแบบจำลองคานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีหน้าตัดเป็นคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องและ คอนกรีตทับหน้า ดังรูปที่ 4.11



หน้าตัด A - A

รูปที่ 4.11 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า 2 มิติ

 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานเหมือน จริงตามแบบ

เป็นแบบจำลองคานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีหน้าตัดเป็นคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องและมี คอนกรีตทับหน้ากับทางเท้าซึ่งเชื่อมต่อกับราวสะพานด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง (rigid link) โดย รายละเอียดของแบบจำลองจะมีลักษณะเดียวกันกับแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น แบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ ดังรูปที่ 4.12



รูปที่ 4.12 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพาน เหมือนจริงตามแบบ 2 มิติ

แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตันที่
 ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง

เป็นแบบจำลองคานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีหน้าตัดเป็นคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง คอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานตันตลอดช่วงความยาวสะพานซึ่งปรับความสูงให้มีมวลเท่ากับราวสะพาน เหมือนจริงตามแบบ โดยความสูงที่ปรับแล้วจะเท่ากับ 0.55 เมตร ดังรูปที่ 4.13



หน้าตัด A - A

รูปที่ 4.13 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตันที่ ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง 3 มิติ 5) แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตัน

เป็นแบบจำลองคานอย่างง่าย 2 มิติ ที่มีหน้าตัดเป็นคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง คอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานตันซึ่งมีความสูงเท่ากับแบบตลอดช่วงความยาวสะพาน ดังรูปที่ 4.14



หน้าตัด A - A

รูปที่ 4.14 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตัน 2 มิติ

ความถี่ธรรมชาติและรูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองสะพาน 2 มิติที่มีความยาวช่วง 20 เมตรแบบต่างๆซึ่งมีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุนและแบบยึดแน่น สามารถสรุปได้ดังตารางที่ 4.2 และรูปที่ 4.15

| | | | | | | , | |
|-----------------|----------------|-------------|-----------|-------------------------|--------|-----------|--|
| | สภาพฐ | านรองรับแบบ | เยื้ดหมุน | สภาพฐานรองรับแบบยึดแน่น | | | |
| หน้าตัดของสะพาน | | Δ0 | | 1 | | | |
| | โหมด 1 | โหมด 2 | อัตราส่วน | โหมด 1 | โหมด 2 | อัตราส่วน | |
| | f ₁ | f_2 | f_2/f_1 | f ₁ | f_2 | f_2/f_1 | |
| 1) | 3.12 | 12.36 | 3.96 | 6.99 | 18.91 | 2.71 | |
| 2) | 3.38 | 13.37 | 3.96 | 7.56 | 20.38 | 2.70 | |

ตารางที่ 4.2 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองสะพาน 2 มิติที่มีความยาวช่วง 20 เมตร (Hz)

| | สภาพฐ | านรองรับแบบ | เยิ้ดหมุน | สภาพฐานรองรับแบบยึดแน่น | | | |
|-----------------|----------------|----------------|-----------|-------------------------|----------------|-----------|--|
| หน้าตัดของสะพาน | | ΔΟ | | <u>}</u> | | | |
| | โหมด 1 | โหมด 2 | อัตราส่วน | โหมด 1 | โหมด 2 | อัตราส่วน | |
| | f ₁ | f ₂ | f_2/f_1 | f ₁ | f ₂ | f_2/f_1 | |
| 3) | 4.19 | 15.69 | 3.74 | 8.60 | 22.42 | 2.61 | |
| 4) | 4.20 | 16.54 | 3.94 | 9.33 | 24.97 | 2.68 | |
| 5) | 4.90 | 19.10 | 3.90 | 10.73 | 28.18 | 2.63 | |

ตารางที่ 4.2 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองสะพาน 2 มิติที่มีความยาวช่วง 20 เมตร (Hz) (ต่อ)





รูปร่างการสั่นไหวในโหมดที่ 1

รูปที่ 4.15 รูปร่างการสั่นไหวในโหมดที่ 1 และ 2 ของแบบจำลอง 2 มิติ

จากผลการวิเคราะห์ค่าความถี่ธรรมชาติ (Natural Frequency) และรูปร่างการสั่นไหว (Mode Shape) ของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน 2 มิติพบว่า แบบจำลอง 2 มิติไม่สามารถแสดง รูปร่างการสั่นไหวในแนวทางขวางได้ และในการทดสอบโครงสร้างสะพานห้วยสามหาง (ในบทที่ 3) ได้ทำการติดตั้งเครื่องวัดความเร่งและตรวจวัดพฤติกรรมของโครงสร้างที่ตำแหน่งกึ่งกลางของ พื้นสะพาน ดังนั้นการตรวจวัดรูปร่างการสั่นใหวในโหมดที่ 2 ดังรูปที่ 4.15 จึงไม่น่าจะสามารถ ตรวจวัดได้จากการทดสอบดังกล่าว การสร้างแบบจำลอง 3 มิติจึงมีความจำเป็นเพื่อที่จะให้ได้ แบบจำลองที่มีพฤติกรรมใกล้เคียงกับสะพานจริงมากที่สุด

4.1.2 แบบจำลองโครงสร้างสะพาน 3 มิติ

ในการสร้างแบบจำลองโครงสร้างสะพานห้วยสามหางแบบ 3 มิตินั้น มีความจำเป็นที่ จะต้องเลือกชนิดของชิ้นส่วนโครงสร้างให้มีความเหมาะสมกับลักษณะของโครงสร้างจริงมากที่สุด โดยในงานวิจัยนี้ได้เลือกใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบาง (shell element) ในการจำลองพื้นและทางเท้า ของสะพาน และใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็ง (frame element) ในการจำลองคานหลัก (girder) และราวสะพาน โดยในแต่ละชิ้นส่วนเชื่อมต่อกันโดยใช้ตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง (rigid link) ซึ่งมี รายละเอียดของแบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรและ 20 เมตรดังต่อไปนี้

4.1.2.1 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร 3 มิติ

ในการสร้างแบบจำลองสะพานแบบ 3 มิติของสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร ได้ทำ การสร้างแบบจำลองโดยใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น และ เชื่อมต่อคานแต่ละตัวด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง โดยหน้าตัดของคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นตัว ริมและตัวในจะแสดงในรูปที่ 4.16



รูปที่ 4.16 หน้าตัดของคานที่แสดงคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น (เมตร)

ในงานวิจัยนี้ได้ทำการสร้างแบบจำลอง 3 มิติของสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรแบบ ต่างๆ เพื่อศึกษาถึงส่วนประกอบในแบบจำลองที่มีผลต่อค่าความถี่ธรรมชาติและรูปร่างการสั่นไหว ของโครงสร้าง โดยแบ่งออกเป็น 5 กรณี ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้ 1) แบบจำลองเฉพาะคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น

เป็นแบบจำลองที่ใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น และคานแต่ละตัวเชื่อมต่อกันด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง ดังรูปที่ 4.7 โดยรูปร่างการสั่นไหวและ ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองจะแสดงดังรูปที่ 4.18 และตารางที่ 4.3 ตามลำดับ



รูปที่ 4.17 แบบจำลองเฉพาะคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น 3 มิติ



 $f_{mode1} = 5.74 \text{ Hz}$



 $f_{mode3} = 26.28 \text{ Hz}$

 $f_{mode2} = 22.86 \text{ Hz}$



 $f_{mode4} = 50.96 \text{ Hz}$

รูปที่ 4.18 รูปร่างการสั้นไหวของแบบจำลองเฉพาะคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น

| | 1 | | | Ψ |
|-------------------|--------------|----------|---------------------|-------------------|
| a 4 | 3 9 | 0 | a ~ . | 1 d |
| ตารางท์ 4.3 ความเ | าธรรมชาตของเ | เบบจาลอง | เฉพาะคอนกร์ตอัดแรงป | ระเภทแผ่นพัน (Hz) |

| สภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน | | | | 1 | สภาพฐานรอง | รับแบบยึดแน่เ | ſ |
|-------------------------|-------------|--------------------|-------------|--------------------|--------------------|--------------------|-------------|
| f _{mode1} | f_{mode2} | f _{mode3} | f_{mode4} | f _{mode1} | f _{mode2} | f _{mode3} | f_{mode4} |
| 5.74 | 22.86 | 26.28 | 50.96 | 12.94 | 26.28 | 35.33 | 68.47 |

2) แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้า

เป็นแบบจำลองที่ใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นซึ่ง เชื่อมต่อกันด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง และใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบางแทนคอนกรีตทับหน้า ดังรูปที่ 4.19



รูปที่ 4.19 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้า 3 มิติ



 $f_{mode1} = 8.22 \text{ Hz}$

 $f_{mode2} = 21.46 \text{ Hz}$



 $f_{mode3} = 29.25 \text{ Hz}$



 $f_{mode4} = 56.99 \text{ Hz}$

รูปที่ 4.20 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นที่มีคอนกรีตทับหน้า

ตารางที่ 4.4 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงแบบแผ่นพื้นมีคอนกรีตทับหน้า (Hz)

| สภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน | | | | สภาพฐานรองรับแบบยึดแน่น | | | |
|-------------------------|-------------|--------------------|--------------------|-------------------------|--------------------|--------------------|-------------|
| f _{mode1} | f_{mode2} | f _{mode3} | f _{mode4} | f _{mode1} | f _{mode2} | f _{mode3} | f_{mode4} |
| 8.22 | 21.46 | 29.25 | 56.99 | 15.82 | 21.46 | 38.05 | 64.48 |

แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพาน
 เหมือนจริงตามแบบ

เป็นแบบจำลองที่ใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น เชื่อมต่อกันด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง และใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบางแทนคอนกรีตทับหน้าและทาง เท้า ส่วนราวสะพานได้ทำการจำลองด้วยชิ้นส่วนแบบเสาและคานโดยอ้างอิงขนาดและหน้าตัด ตามแบบก่อสร้างมากที่สุด ดังรูปที่ 4.21



รูปที่ 4.21 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพาน เหมือนจริงตามแบบ 3 มิติ



รูปที่ 4.22 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ

ตารางที่ 4.5 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ (Hz)

| 2 | สภาพฐานรองร | รับแบบยึดหมุเ | ſ | สภาพฐานรองรับแบบยึดแน่น | | | |
|--------------------|--------------------|---------------|-------------|-------------------------|-------------|-------------|-------|
| f _{mode1} | f _{mode2} | f_{mode3} | f_{mode4} | f _{mode1} | f_{mode3} | f_{mode4} | |
| 9.69 | 18.26 | 27.29 | 32.21 | 16.04 | 18.26 | 27.24 | 38.11 |

 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตัน ที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง

เป็นแบบจำลองที่ใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น เชื่อมต่อกันด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง และใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบางแทนคอนกรีตทับหน้าและทาง เท้า ส่วนราวสะพานจำลองโดยใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งที่ปรับความสูงให้ลดลงจนมีมวลเท่ากับ ราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ โดยความสูงของราวสะพานที่ปรับแล้วจะเท่ากับ 0.55 เมตร ดังรูป ที่ 4.23



รูปที่ 4.23 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตันที่ ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง 3 มิติ



รูปที่ 4.24 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง

ตารางที่ 4.6 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง (Hz)

| สภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน | | | | สภาพฐานรองรับแบบยึดแน่น | | | |
|-------------------------|--------------------|--------------------|--------------------|-------------------------|--------------------|--------------------|--------------------|
| f _{mode1} | f _{mode2} | f _{mode3} | f _{mode4} | f _{mode1} | f _{mode2} | f _{mode3} | f _{mode4} |
| 10.64 | 19.03 | 32.04 | 44.71 | 16.74 | 19.03 | 37.99 | 44.72 |

5) แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตัน

เป็นแบบจำลองที่ใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นซึ่ง เชื่อมต่อกันด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง และใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบางแทนคอนกรีตทับหน้าและทาง เท้า ราวสะพานจำลองโดยใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งซึ่งมีหน้าตัดที่มีความสูงเท่ากับราวสะพาน จริงตามแบบ ดังรูปที่ 4.25



รูปที่ 4.25 แบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับหน้าและ ราวสะพานตัน 3 มิติ



รูปที่ 4.26 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานตัน

ตารางที่ 4.7 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นแบบมีคอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานตัน (Hz)

| สภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน | | | | สภาพฐานรองรับแบบยึดแน่น | | | |
|-------------------------|--------------------|--------------------|--------------------|-------------------------|--------------------|-------|-------|
| f _{mode1} | f _{mode2} | f _{mode3} | f _{mode4} | f _{mode1} | f _{mode4} | | |
| 11.67 | 18.74 | 31.56 | 33.23 | 17.31 | 18.74 | 33.37 | 34.64 |

จากความถี่ธรรมชาติของสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรที่วิเคราะห์ได้จากผลการ ทดสอบโครงสร้างสะพานจริง พบว่าความถี่ธรรมชาติของสะพานในโหมดที่ 1 มีค่าอยู่ระหว่างค่าที่ วิเคราะห์ได้จากแบบจำลองสะพานที่มีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุนและแบบยึดแน่น โดย แบบจำลองที่พิจารณาผลของทางเท้าและราวสะพานจะมีความถี่ธรรมชาติที่ใกล้เคียงผลการ ทดสอบมากกว่าในแบบจำลองที่ไม่พิจารณาผลของทางเท้าและราวสะพาน

4.1.2.2 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร แบบ 3 มิติ

ในการสร้างแบบจำลองสะพาน 3 มิติ ของสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร ได้ทำการ สร้างแบบจำลองโดยใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง และเชื่อมต่อ คานแต่ละตัวด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง โดยหน้าตัดของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องตัวริมและตัว ในจะแสดงในรูปที่ 4.27



รูปที่ 4.27 หน้าตัดของคานที่แสดงคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง (เมตร)

ในงานวิจัยนี้ได้ทำการสร้างแบบจำลอง 3 มิติของสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตรแบบ ต่างๆ เพื่อศึกษาถึงส่วนประกอบในแบบจำลองที่มีผลต่อค่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้าง ซึ่งแบ่ง ออกเป็น 5 กรณี ดังต่อไปนี้

1) แบบจำลองเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง

เป็นแบบจำลองที่ใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง โดยคาน แต่ละตัวเชื่อมต่อกันด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง ดังรูปที่ 4.28



รูปที่ 4.28 แบบจำลองเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง 3 มิติ



 $f_{mode1} = 3.59 \text{ Hz}$



 $f_{mode2} = 14.23 \text{ Hz}$



 $f_{mode3} = 22.32 \text{ Hz}$

f_{mode4} = 31.49 Hz

รูปที่ 4.29 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง

| สภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน | | | | สภาพฐานรองรับแบบยึดแน่น | | | |
|-------------------------|--------------------|-------------|-------------|-------------------------|-------------|--------------------|--------------------|
| f_{mode1} | f _{mode2} | f_{mode3} | f_{mode4} | f _{mode1} | f_{mode2} | f _{mode3} | f _{mode4} |
| 3.59 | 14.23 | 22.32 | 31.49 | 8.04 | 21.77 | 22.32 | 41.60 |

ตารางที่ 4.8 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองเฉพาะคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง (Hz)

2) แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า

เป็นแบบจำลองที่ใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องที่เชื่อมต่อ กันด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง และใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบางแทนคอนกรีตทับหน้า ดังรูปที่ 4.30



รูปที่ 4.30 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า 3 มิติ



รูปที่ 4.31 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า

| สภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน | | | | สภาพฐานรองรับแบบยึดแน่น | | | |
|-------------------------|--------------------|-------------|-------------|-------------------------|-------------|--------------------|-------------|
| f_{mode1} | f _{mode2} | f_{mode3} | f_{mode4} | f_{mode1} | f_{mode2} | f _{mode3} | f_{mode4} |
| 3.98 | 15.48 | 19.21 | 32.90 | 8.65 | 19.21 | 22.82 | 41.36 |

ตารางที่ 4.9 ความถี่ธรรมชาติแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องที่มีคอนกรีตทับหน้า (Hz)

แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานเหมือน
 จริงตามแบบ

เป็นแบบจำลองที่ใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องที่เชื่อมต่อ กันด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง และใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบางแทนคอนกรีตทับหน้า ทางเท้าและป้าย สะพาน ส่วนราวสะพานได้ทำการจำลองด้วยชิ้นส่วนแบบเสาและคานโดยอ้างอิงขนาดและหน้า ตัดตามแบบก่อสร้างมากที่สุด ดังรูปที่ 4.32



รูปที่ 4.32 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพาน เหมือนจริงตามแบบ 3 มิติ


รูปที่ 4.33 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า และราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ

ตารางที่ 4.10 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ (Hz)

| สภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน | | | | 2 | สภาพฐานรองร | รับแบบยึดแน่น | ſ |
|-------------------------|--------------------|--------------------|--------------------|--------------------|--------------------|--------------------|-------------|
| f_{mode1} | f _{mode2} | f _{mode3} | f _{mode4} | f _{mode1} | f _{mode2} | f _{mode3} | f_{mode4} |
| 4.30 | 15.52 | 16.27 | 24.68 | 8.38 | 16.70 | 20.19 | 24.79 |

แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตันที่
 ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง

เป็นแบบจำลองที่ใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องที่เชื่อมต่อ กันด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง และใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบางแทนคอนกรีตทับหน้าและทางเท้า ราว สะพานจำลองโดยใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งที่มีหน้าตัดซึ่งปรับความสูงลดลงให้มีมวลเท่ากับราว สะพานตามแบบ โดยความสูงที่ทำการปรับแล้วจะเท่ากับ 0.55 เมตร แบบจำลองจะแสดงในรูปที่ 4.34



รูปที่ 4.34 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตันที่

ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง 3 มิติ



 $f_{mode1} = 4.61 \text{ Hz}$





รูปที่ 4.35 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า และราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง

ตารางที่ 4.11 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานตันที่ปรับความสูงให้มีมวลเทียบเท่าสะพานจริง (Hz)

| สภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน | | | | 1 | สภาพฐานรอง | รับแบบยึดแน่น | ſ |
|-------------------------|--------------------|--------------------|-------------|--------------------|--------------------|--------------------|--------------------|
| f _{mode1} | f _{mode2} | f _{mode3} | f_{mode4} | f _{mode1} | f _{mode2} | f _{mode3} | f _{mode4} |
| 4.61 | 16.34 | 16.59 | 31.86 | 8.81 | 16.34 | 22.74 | 34.64 |

5) แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานตัน

เป็นแบบจำลองที่ใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งแทนคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องซึ่งเชื่อมต่อ กันด้วยตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง และใช้ชิ้นส่วนแบบเปลือกบางแทนคอนกรีตทับหน้าและทางเท้า ราว สะพานจำลองโดยใช้ชิ้นส่วนแบบโครงข้อแข็งซึ่งหน้าตัดมีความสูงเท่ากับราวสะพานจริงตามแบบ ดังรูปที่ 4.36



รูปที่ 4.36 แบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้าและ

ราวสะพานตัน 3 มิติ



f_{mode3} = 17.22 Hz

 $f_{mode4} = 27.02 \text{ Hz}$

รูปที่ 4.37 รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับหน้า

และราวสะพานตัน

ตารางที่ 4.12 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องแบบมีคอนกรีตทับ หน้าและราวสะพานตัน (Hz)

| สภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน | | | 1 | สภาพฐานรอง | รับแบบยึดแน่เ | ſ | |
|-------------------------|--------------------|--------------------|-------------|-------------|---------------|-------------|--------------------|
| f _{mode1} | f _{mode2} | f _{mode3} | f_{mode4} | f_{mode1} | f_{mode2} | f_{mode3} | f _{mode4} |
| 5.13 | 15.53 | 17.22 | 27.02 | 9.11 | 15.53 | 22.67 | 27.09 |

จากความถี่ธรรมชาติและรูปร่างการสั่นไหวที่วิเคราะห์ได้จากแบบจำลองสะพาน 3 มิติที่มี ความยาวช่วง 10 เมตรและ 20 เมตร พบว่าความถี่ธรรมชาติของโครงสร้างสะพานในโหมดที่ 1 ที่ วิเคราะห์ได้จากผลการทดสอบมีค่าอยู่ระหว่างผลที่วิเคราะห์ได้จากแบบจำลองที่มีสภาพ ฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุนและแบบยึดแน่น และพบว่าความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองที่ พิจารณาผลของทางเท้าและราวสะพานมีความแตกต่างกับแบบจำลองที่ไม่พิจารณาผลของทาง เท้าและราวสะพานอยู่ 10 – 20% ในแบบจำลองที่มีสภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน ดังนั้นเพื่อให้ได้ แบบจำลองที่มีพฤติกรรมใกล้เคียงกับโครงสร้างจริงมากที่สุด เราจึงควรสร้างแบบจำลองโดย พิจารณาถึงผลของทางเท้าและราวสะพานด้วย

บทที่ 5

การสอบเทียบแบบจำลองโครงสร้างสะพาน

ในบทนี้จะกล่าวถึงการปรับแก้แบบจำลองโครงสร้างสะพานรวมถึงการศึกษาพารามิเตอร์ ที่มีผลต่อพฤติกรรมการตอบสนองของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน ได้แก่ ค่าการแอ่นตัวที่ผิว สะพานเนื่องจากแรงกระแทกและค่าความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน โดยจะ ทำการศึกษาถึงค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและสภาพขอบที่ฐานรองรับของแบบจำลอง แล้วจึง ทำการสอบเทียบแบบจำลองกับผลการทดสอบภาคสนาม ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

5.1 แบบจำลองโครงสร้างสะพานที่จะทำการสอบเทียบ

สำหรับแบบจำลองโครงสร้างสะพานที่จะนำมาทำการศึกษา คือ แบบจำลองโครงสร้าง สะพาน 3 มิติที่พิจารณาผลของคอนกรีตทับหน้า ทางเท้าและราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ ซึ่งมี รายละเอียดอยู่ในหัวข้อที่ 4.1.2.1 และ 4.1.2.2 สำหรับสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรและ 20 เมตรตามลำดับ โดยรายละเอียดของแบบจำลองดังกล่าวจะแสดงในตารางที่ 5.1

| a | a | o | a o | a |
|-----------|-----------------|---------|---------|-----------|
| ตารางท 5. | 1 รายละเอยดของแ | บบจาลอง | งทจะทาก | ารสอบเทยบ |

| สะพานที่มี | สภาพ | f' คอนกรีตอัดแรง | f' หล่อในที่ | ความถี่ธรรมชาติ | ความถี่ธรรมชาติ |
|------------|--------------|------------------|--------------|-----------------|-----------------|
| ความยาว | สานรคงรับ | (ksc) | (ksc) | โหมด 1 ของ | โหมด 1 จาก |
| ช่วง | 49 1000 1000 | (100) | (100) | แบบจำลอง (Hz) | การทดสอบ (Hz) |
| 10 เมตร | ยึดหมุน | 350 | 250 | 9.69 | 12.86 |
| 20 เมตร | ยึดหมุน | 350 | 250 | 4.30 | 5.44 |

จากผลการวิเคราะห์ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองโครงสร้างสะพานดังตารางที่ 5.1 พบว่า ความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 ของแบบจำลองมีค่าน้อยกว่าค่าที่วิเคราะห์ได้จากผลการ ทดสอบทั้งในสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรและ 20 เมตร

แบบจำลองโครงสร้างสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรและ 20 เมตรดังกล่าว จะถูก นำมาให้แรงกระแทกแบบประวัติเวลา (time history) ในโปรแกรม SAP2000 โดยขนาดและ ตำแหน่งที่ให้แรงกระทำจะมีลักษณะเดียวกันกับการทดสอบการปล่อยน้ำหนักกระทำกับโครงสร้าง สะพานจริง (ในบทที่ 3) ลักษณะของแรงที่กระทำกับแบบจำลองจะแสดงในรูปที่ 5.1



รูปที่ 5.1 ลักษณะของแรงที่กระทำในแบบจำลอง

ค่าการแอ่นตัวที่ผิวสะพาน ณ ตำแหน่งต่างๆของแบบจำลองที่ถูกแรงกระทำดังรูปที่ 5.1 จะถูกนำมาเปรียบเทียบกับการแอ่นตัวของโครงสร้างสะพานจริงเนื่องจากแรงกระทำจากเครื่อง falling weight deflectometer ที่ตำแหน่งเดียวกัน ได้ผลดังรูปที่ 5.2 ถึงรูปที่ 5.9



รูปที่ 5.2 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S1 เทียบกับผลทดสอบ



รูปที่ 5.3 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S2 เทียบกับผลทดสอบ



รูปที่ 5.4 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S3 เทียบกับผลทดสอบ



รูปที่ 5.5 การแอ่นตัวที่ผิวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตรเนื่องจากแรงกระแทก



รูปที่ 5.6 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L1 เทียบกับผลทดสอบ



รูปที่ 5.7 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L2 เทียบกับผลทดสอบ



รูปที่ 5.8 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L3 เทียบกับผลทดสอบ



รูปที่ 5.9 การแอ่นตัวที่ผิวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตรเนื่องจากแรงกระแทก

จากผลการวิเคราะห์การแอ่นตัวที่ผิวของแบบจำลองโครงสร้างสะพานเปรียบเทียบกับผล การทดสอบพบว่า การแอ่นตัวที่ผิวสะพานของแบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรมีค่า น้อยกว่าการแอ่นตัวที่ตรวจวัดได้จากเครื่อง FWD จากการทดสอบ ซึ่งหมายความว่าแบบจำลอง สะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรน่าจะมีสติฟเนสที่มากกว่าสะพานจริง แต่การแอ่นตัวที่ผิวของ แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตรพบว่า มีค่ามากกว่าค่าที่ตรวจวัดได้จากการทดสอบ ดังนั้นแบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตรจึงน่าจะมีสติฟเนสที่น้อยกว่าโครงสร้าง สะพานจริง

สำหรับแนวทางในการปรับแก้แบบจำลองให้มีพฤติกรรมใกล้เคียงกับโครงสร้างสะพาน จริงมากที่สุดนั้น จะทำการปรับแก้โดยมีสมมติฐานถึงความไม่แน่นอนของพารามิเตอร์บางตัวที่มี ผลต่อความถี่ธรรมชาติและการแอ่นตัวที่ผิวของโครงสร้างสะพานเนื่องจากแรงกระแทก ได้แก่

1) ค่าโมดูลัสยืดหยุ่น (E) ของคอนกรีตของโครงสร้างจริงมีความคลาดเคลื่อนไปจากค่าที่ ออกแบบ สภาพฐานรองรับของโครงสร้างสะพานจริงมีพฤติกรรมอยู่ระหว่างสภาพฐานรองรับ แบบยึดหมุนกับแบบยึดแน่น

โดยในงานวิจัยนี้ได้ทำการศึกษาถึงพารามิเตอร์ที่มีผลต่อการแอ่นตัวที่ผิวของสะพาน เนื่องจากแรงกระแทกและความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน ซึ่งมีรายละเอียด ดังต่อไปนี้

5.2 การศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน

ในการศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน ได้ ทำการศึกษาค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีต (E) และค่าสติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับ (rotational stiffness) ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้

5.2.1 ผลของโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตต่อความถี่ธรรมชาติของแบบจำลอง

ได้ทำการปรับค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตอัดแรงและคอนกรีตทับหน้าในแบบจำลอง สะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร ซึ่งมีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุน เป็นค่าต่างๆ และศึกษา ผลของโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตต่อความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 ของแบบจำลอง โดยผลที่ได้ จะแสดงในตารางที่ 5.2 และรูปที่ 5.10

| โมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีต (E) | สัมประสิทธิ์ตัวคูณค่า E | ความถี่ธรรมชาติโหมด 1 (Hz) | f/f _{ตามแบบ} |
|-------------------------------|-------------------------|----------------------------|-----------------------|
| ลดลง 50% จากค่าที่ออกแบบ | 0.5 | 3.04 | 0.71 |
| ลดลง 40% จากค่าที่ออกแบบ | 0.6 | 3.33 | 0.77 |
| ลดลง 30% จากค่าที่ออกแบบ | 0.7 | 3.60 | 0.84 |
| ลดลง 20% จากค่าที่ออกแบบ | 0.8 | 3.85 | 0.90 |
| ลดลง 10% จากค่าที่ออกแบบ | 0.9 | 4.08 | 0.95 |
| ตามแบบ | 1 | 4.30 | 1 |
| เพิ่มขึ้น 10% จากค่าที่ออกแบบ | 1.1 | 4.51 | 1.05 |
| เพิ่มขึ้น 20% จากค่าที่ออกแบบ | 1.2 | 4.72 | 1.10 |
| เพิ่มขึ้น 30% จากค่าที่ออกแบบ | 1.3 | 4.91 | 1.14 |
| เพิ่มขึ้น 40% จากค่าที่ออกแบบ | 1.4 | 5.09 | 1.18 |

ตารางที่ 5.2 ผลของโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตต่อความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลอง

| โมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีต (E) | สัมประสิทธิ์ตัวคูณค่า E | ความถี่ธรรมชาติโหมด 1 (Hz) | f/f _{ตามแบบ} |
|--------------------------------|-------------------------|----------------------------|-----------------------|
| เพิ่มขึ้น 50% จากค่าที่ออกแบบ | 1.5 | 5.27 | 1.23 |
| เพิ่มขึ้น 60% จากค่าที่ออกแบบ | 1.6 | 5.44 | 1.27 |
| เพิ่มขึ้น 70% จากค่าที่ออกแบบ | 1.7 | 5.61 | 1.30 |
| เพิ่มขึ้น 80% จากค่าที่ออกแบบ | 1.8 | 5.77 | 1.34 |
| เพิ่มขึ้น 90% จากค่าที่ออกแบบ | 1.9 | 5.93 | 1.38 |
| เพิ่มขึ้น 100% จากค่าที่ออกแบบ | 2.0 | 6.09 | 1.42 |
| เพิ่มขึ้น 110% จากค่าที่ออกแบบ | 2.1 | 6.24 | 1.45 |
| เพิ่มขึ้น 120% จากค่าที่ออกแบบ | 2.2 | 6.38 | 1.48 |
| เพิ่มขึ้น 130% จากค่าที่ออกแบบ | 2.3 | 6.53 | 1.52 |
| เพิ่มขึ้น 140% จากค่าที่ออกแบบ | 2.4 | 6.67 | 1.55 |
| เพิ่มขึ้น 150% จากค่าที่ออกแบบ | 2.5 | 6.81 | 1.58 |

ตารางที่ 5.2 ผลของโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตต่อความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลอง (ต่อ)



รูปที่ 5.10 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตกับความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ใน แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร

จากการวิเคราะห์หาสมการการถดถอยแบบไม่เชิงเส้นของความสัมพันธ์ระหว่างค่าโมดูลัส ยืดหยุ่นของคอนกรีตกับความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 ของแบบจำลอง จะได้ดังสมการที่ 5.1

$$y = -0.3419x^2 + 2.86x + 1.7561 \tag{5.1}$$

โดยคำตอบของสมการที่ 5.1 จะแสดงในสมการที่ 5.2

$$x = \frac{-2.86 \pm \sqrt{(2.86)^2 - 4(-0.3419)(1.7561 - f)}}{2(-0.3419)}$$
(5.2)

โดยที่ f คือ ค่าความถี่ธรรมชาติที่ต้องการ

จากสมการที่ 5.2 เมื่อแทนค่าความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 จากการทดสอบเท่ากับ 5.44 Hz จะได้ค่าสัมประสิทธิ์ตัวคูณของค่าโมดูลัสยืดหยุ่นเท่ากับ 1.59 ซึ่งหมายความว่า จะต้องเพิ่มค่า โมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตอัดแรงและคอนกรีตทับหน้า 59% จึงจะทำให้แบบจำลองมีความถี่ ธรรมชาติในโหมดที่ 1 เท่ากับผลการทดสอบ

5.2.2 ผลของสภาพฐานรองรับต่อความถี่ธรรมชาติของแบบจำลอง

ได้ทำการปรับค่าสติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับของแบบจำลองโครงสร้างสะพานที่มี ความยาวช่วง 20 เมตร ซึ่งมีค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตเท่ากับค่าที่ออกแบบ และหา ความสัมพันธ์ระหว่างค่าสติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับกับความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 ของ แบบจำลอง ซึ่งได้ผลดังตารางที่ 5.3 และรูปที่ 5.11

| สภาพฐานรองรับ | สติฟเนสแบบหมุน (K _r) (กกม./เรเดียน) | ความถี่ธรรมชาติโหมด 1 (Hz) | f/f _{ย้ดหมุน} |
|-------------------------|--|----------------------------|------------------------|
| ยึดหมุน | 0 | 4.300 | 1.000 |
| ลดค่าตามมาตรฐาน 50 เท่า | 3.72x10 ⁴ | 4.308 | 1.001 |
| ลดค่าตามมาตรฐาน 30 เท่า | 6.20x10 ⁴ | 4.311 | 1.003 |
| ลดค่าตามมาตรฐาน 20 เท่า | 9.30x10 ⁴ | 4.315 | 1.003 |
| ลดค่าตามมาตรฐาน 10 เท่า | 1.86x10 ⁵ | 4.325 | 1.006 |
| ลดค่าตามมาตรฐาน 5 เท่า | 3.72x10 ⁵ | 4.346 | 1.011 |

ตารางที่ 5.3 ผลของสภาพฐานรองรับต่อความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลอง

| สภาพสายออาจัย | สติฟเนสแบบหมุน (K _r) | ดการเกี่ธุรรรมชาติโรรรเด 1 (⊔−) | f/f. | |
|------------------------------|----------------------------------|---------------------------------|------------------------|--|
| 81111 A 179.5771 | (กกม./เรเดียน) | | I/I _{ยึดหมุน} | |
| ลดค่าตามมาตรฐาน 2 เท่า | 9.30x10 ⁵ | 4.407 | 1.025 | |
| ตามมาตรฐาน AS.5100-2004 | 1.86x10 ⁶ | 4.504 | 1.047 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 2 เท่า | 3.72x10 ⁶ | 4.682 | 1.089 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 5 เท่า | 9.30x10 ⁶ | 5.126 | 1.192 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 10 เท่า | 1.86x10 ⁷ | 5.659 | 1.316 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 15 เท่า | 2.79x10 ⁷ | 6.037 | 1.404 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 20 เท่า | 3.72x10 ⁷ | 6.321 | 1.470 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 30 เท่า | 5.58x10 ⁷ | 6.721 | 1.563 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 40 เท่า | 7.44x10 ⁷ | 6.989 | 1.625 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 50 เท่า | 9.30x10 ⁷ | 7.182 | 1.670 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 60 เท่า | 1.12x10 ⁸ | 7.330 | 1.705 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 70 เท่า | 1.30x10 ⁸ | 7.440 | 1.730 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 80 เท่า | 1.49x10 ⁸ | 7.533 | 1.752 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 100 เท่า | 1.86x10 ⁸ | 7.670 | 1.784 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 200 เท่า | 3.72x10 ⁸ | 7.984 | 1.857 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 300 เท่า | 5.58x10 ⁸ | 8.103 | 1.884 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 400 เท่า | 7.44x10 ⁸ | 8.165 | 1.899 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 500 เท่า | 9.30x10 ⁸ | 8.204 | 1.908 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 600 เท่า | 1.12x10 ⁹ | 8.230 | 1.914 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 700 เท่า | 1.30x10 ⁹ | 8.249 | 1.918 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 800 เท่า | 1.49x10 ⁹ | 8.263 | 1.922 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 900 เท่า | 1.67x10 ⁹ | 8.274 | 1.924 | |
| เพิ่มค่าตามมาตรฐาน 1000 เท่า | 1.86x10 ⁹ | 8.283 | 1.926 | |
| ยึดแน่น | Infinity | 8.379 | 1.949 | |

ตารางที่ 5.3 ผลของสภาพฐานรองรับต่อความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลอง (ต่อ)



รูปที่ 5.11 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าสติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับกับความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ใน แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร

จากรูปที่ 5.11 พบว่า ถ้าต้องการให้แบบจำลองโครงสร้างสะพานมีค่าความถี่ธรรมชาติใน โหมดที่ 1 เท่ากับผลการทดสอบ คือ 5.44 Hz สภาพฐานรองรับของแบบจำลองจะต้องมีค่าสติฟเน สแบบหมุนเท่ากับ 1.7x10⁷ กก.-ม./เรเดียน

5.3 การศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อการแอ่นตัวที่ผิวสะพานเนื่องจากแรงกระแทก

ในการศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อการแอ่นตัวที่ผิวสะพานเนื่องจากแรงกระแทก ได้แก่ ค่า โมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและค่าสติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับของแบบจำลอง จะทำการปรับ ค่าพารามิเตอร์ดังกล่าวในแบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร แล้วศึกษาค่าการแอ่นตัว ที่ผิวสะพานเนื่องจากแรงกระแทกที่ตำแหน่งต่างๆ ในแนวการทดสอบ L3 เปรียบเทียบกับผลการ แอ่นตัวที่ตรวจวัดได้จากการทดสอบโครงสร้างสะพานจริง ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้ 5.3.1 ผลของโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตต่อการแอ่นตัวของแบบจำลองเนื่องจากแรงกระแทก

ได้ทำการศึกษาค่าการแอ่นตัวของแบบจำลองเนื่องจากแรงกระแทกโดยการปรับค่า โมดูลัสยืดหยุนของคอนกรีตอัดแรงและคอนกรีตทับหน้าในแบบจำลองเป็นค่าต่างๆ ได้แก่ ค่า โมดูลัสยืดหยุนของคอนกรีตตามค่าที่ออกแบบ ปรับลดค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีต 10% และ 20% ปรับเพิ่มค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีต 10% 20% และ 50% โดยแบบจำลองที่จะ ทำการศึกษาคือ แบบจำลองโครงสร้างสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตรที่มีสภาพฐานรองรับเป็น แบบยึดหมุน ซึ่งผลการศึกษาจะแสดงในรูปที่ 5.12



รูปที่ 5.12 ผลของโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตต่อการแอ่นตัวของแบบจำลองเนื่องจากแรงกระแทก

จากรูปที่ 5.12 พบว่าการแอ่นตัวของแบบจำลองที่มีค่าโมดูลัสยืดหยุนของคอนกรีตตาม แบบมีค่ามากกว่าผลการทดสอบภาคสนาม และการปรับเพิ่มค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตใน แบบจำลองจะทำให้การแอ่นตัวมีค่าลดลง โดยในกรณีที่ทำการเพิ่มค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีต 10% จะให้ผลการวิเคราะห์การแอ่นตัวที่ใกล้เคียงกับผลการทดสอบมากที่สุด ได้ทำการศึกษาค่าการแอ่นตัวของแบบจำลองเนื่องจากแรงกระแทกโดยการปรับค่าสติฟ เนสแบบหมุนที่ฐานรองรับในแบบจำลองเป็นค่าต่างๆ โดยในเบื้องต้นได้ทำการคำนวณค่าสติฟเน สแบบหมุนของแผ่นยางรองสะพาน (elastrometric bearing pad) ตามมาตรฐานของ Australian Standard 5100.4–2004 for Bridge Design ดังสมการที่ 5.3 โดยรายละเอียดของแผ่นยางรอง สะพานของสะพานห้วยสามหางจะแสดงในรูปที่ 5.13 และตารางที่ 5.4

$$\kappa_r = \frac{EI}{t_n} \tag{5.3}$$

โดยที่ $E = E_h + [\frac{C_2 GS^2}{1 + (\frac{C_2 GS^2}{0.75D})}]$ สำหรับแผ่นยางรองสะพานรูปสี่เหลี่ยมผืนผ้า $E_h = 4G[1-(\frac{m}{m^2+1})^2]$ $C_2 = 4 - [\frac{32}{10 + m(4 + 3m + m^2)}]$ S = Shape factor มีค่าเท่ากับ <u>A</u> สำหรับแผ่นยางรองสะพานแบบเรียบ A = พื้นที่ของแผ่นยางรองสะพาน = เส้นรอบรูปที่ผิวของแผ่นยางรองสะพาน Ρ = ความหนาของแผ่นยางรองสะพาน t Bulk modulus ของแผ่นยางรองสะพาน В = G = Shear modulus ของแผ่นยางรองสะพาน อัตราส่วนความยาวต่อความกว้างของแผ่นยางรองสะพาน = т โมเมนต์ความเอื่อย 1 =



รูปที่ 5.13 แผ่นยางรองสะพานแบบเรียบ (plain elastrometric bearing pad)

| สบิดของควา | ขนาดของแผ่นยางรองสะพานต่อชิ้น (มม.) | | | | |
|-----------------------------|-------------------------------------|------|-------------|--|--|
| | ความกว้าง (W) ความยาว (L) ความ | | ความหนา (T) | | |
| คอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น | 150 | 1000 | 10 | | |
| คอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง | 200 | 1000 | 20 | | |

ตารางที่ 5.4 รายละเอียดของแผ่นยางรองสะพานของสะพานห้วยสามหาง

จากรายละเอียดของแผ่นยางรองสะพานของสะพานห้วยสามหางดังตารางที่ 5.3 จะ สามารถคำนวณค่าสติฟเนสแบบหมุนตามมาตรฐาน Australian Standard 5100.4–2004 for Bridge Design ได้เท่ากับ 6.19x10⁶ กก./ม. และ 1.86x10⁶ กก./ม. สำหรับสะพานที่มีความยาว ช่วง 10 เมตรและ 20 เมตรตามลำดับ

จากนั้นได้ทำการศึกษาการแอ่นตัวของแบบจำลองเนื่องจากแรงกระแทกโดยการปรับค่า สติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับเป็นค่าต่างๆ ได้แก่ ค่าที่คำนวณได้ตามมาตรฐาน Australian Standard 5100.4–2004 for Bridge Design ค่าสติฟเนสที่ปรับเพิ่มขึ้นจากค่าที่คำนวณได้ 2 เท่า และ 5 เท่า สภาพฐานรองรับแบบยึดหมุนและแบบยึดแน่น ซึ่งผลการศึกษาจะแสดงในรูปที่ 5.14





จากรูปที่ 5.14 พบว่าการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกของโครงสร้างสะพานจริงมีค่าอยู่ ระหว่างแบบจำลองที่มีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุนและแบบยึดแน่น และแบบจำลองที่มี สภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดแน่นจะมีลักษณะการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกที่ตำแหน่งแรกๆ (ทางด้านซ้ายของกราฟ) ใกล้เคียงกับผลการทดสอบ โดยในแบบจำลองที่มีสติฟเนสแบบหมุนที่ ฐานรองรับตามมาตรฐาน Australian Standard 5100.4–2004 for Bridge Design จะมีการแอ่น ตัวที่ใกล้เคียงกับผลการทดสอบมากที่สุด

5.4 การสอบเทียบแบบจำลองกับผลการทดสอบภาคสนาม

ในการปรับแก้แบบจำลองโครงสร้างสะพานให้มีพฤติกรรมใกล้เคียงกับโครงสร้างสะพาน จริงมากที่สุด จะทำการปรับแก้ค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีต (E) และสภาพฐานรองรับ (K_r) ของ แบบจำลอง โดยจะทำการศึกษาพฤติกรรมการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกและความถี่ธรรมชาติ ในโหมดที่ 1 ของแบบจำลองสะพานที่แปรผันค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและสภาพฐานรองรับ ทั้งหมด 25 กรณี ซึ่งผลการศึกษาจะแสดงในรูปที่ 5.15 และรูปที่ 5.16 ตามลำดับ



รูปที่ 5.15 การแอ่นตัวของแบบจำลองที่ปรับค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและสภาพฐานรองรับ



รูปที่ 5.16 ความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลองสะพานที่ปรับค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและสภาพฐานรองรับ

จากผลการวิเคราะห์ในรูปที่ 5.15 และรูปที่ 5.16 แบบจำลองทั้ง 25 กรณีจะถูกนำมา วิเคราะห์หาค่าความคลาดเคลื่อนจากผลการทดสอบ โดยในการสอบเทียบการแอ่นตัวของสะพาน เนื่องจากแรงกระแทกจะใช้ค่าผลรวมกำลังสองของค่าความคลาดเคลื่อน (sum square of error) เป็นตัวบ่งชี้ และใช้ค่าอัตราส่วนระหว่างความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 ของแบบจำลองกับความถี่ ธรรมชาติในโหมดที่ 1 จากผลการทดสอบ (f_{mode}/f_{test}) เป็นตัวบ่งชี้สำหรับความคลาดเคลื่อนในการ สอบเทียบความถี่ธรรมชาติ โดยผลการวิเคราะห์จะสรุปได้ดังตารางที่ 5.5, ตารางที่ 5.6, รูปที่ 5.17 และรูปที่ 5.18

| | E e e 200/ | E ee 10% | m091119191 | E เพิ่ม | E เพิ่ม | |
|----------------------|------------|----------|-------------|---------|---------|--------|
| | E 111 20% | | N 191 PP TT | 10% | 20% | |
| pinned | 60,627 | 39,418 | 30,278 | 28,776 | 32,349 | ดีมาก |
| 1.86x10 ⁶ | 36,278 | 28,955 | 28,832 | 33,392 | 41,006 | ดี |
| 3.72x10 ⁶ | 27,282 | 27,546 | 32,662 | 40,878 | 51,056 | พอใช้ |
| 9.30x10 ⁶ | 25,681 | 34,800 | 47,012 | 60,864 | 75,519 | แย่ |
| fixed | 130,454 | 159,946 | 189,095 | 217,328 | 244,324 | แย่มาก |

ตารางที่ 5.5 ค่าความคลาดเคลื่อนของการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกของแบบจำลอง (SSE)

ตารางที่ 5.6 อัตราส่วนระหว่างความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 ของแบบจำลองกับผลการทดสอบ (f_{mode}/f_{test})

| model test | | | | | | |
|----------------------|--------------|----------|---------|---------|---------|--------|
| | E @@ 20% | E @@ 10% | ດວາມມາມ | E เพิ่ม | E เพิ่ม | |
| | L 6101 20 70 | | | 10% | 20% | |
| pinned | 0.71 | 0.75 | 0.79 | 0.83 | 0.87 | ดีมาก |
| 1.86x10 ⁶ | 0.75 | 0.79 | 0.83 | 0.87 | 0.90 | ดี |
| 3.72x10 ⁶ | 0.78 | 0.82 | 0.86 | 0.90 | 0.93 | พอใช้ |
| 9.30x10 ⁶ | 0.87 | 0.91 | 0.94 | 0.98 | 1.01 | แย่ |
| fixed | 1.38 | 1.46 | 1.54 | 1.62 | 1.69 | แย่มาก |



รูปที่ 5.17 ค่าความคลาดเคลื่อนของการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกของแบบจำลอง (SSE)



รูปที่ 5.18 อัตราส่วนระหว่างความถี่ธรรมชาติโหมด 1 ของแบบจำลองกับผลการทดสอบ

จากผลการวิเคราะห์ในตารางที่ 5.5 และ 5.6 พบว่า แบบจำลองที่มีค่าความคลาดเคลื่อน ของการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกอยู่ในระดับดี (สีเขียว) คือแบบจำลองที่มีค่าโมดูลัสยืดหยุ่น ของคอนกรีตตามแบบหรือมีการปรับลดค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตลง โดยแบบจำลองที่มี พฤติกรรมการแอ่นตัวใกล้เคียงกับผลการทดสอบมากที่สุดคือ แบบจำลองที่ปรับลดค่าโมดูลัส ยืดหยุ่นลง 20% และมีสติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับเท่ากับ 9.30x10⁶ กก.-ม./เรเดียน ส่วน แบบจำลองที่มีค่าความคลาดเคลื่อนของความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 อยู่ในระดับดี คือ แบบจำลองที่มีสติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับเท่ากับ 9.30x10⁶ กก.-ม./เรเดียน

แบบจำลองที่มีพฤติกรรมใกล้เคียงกับโครงสร้างสะพานจริงมากที่สุดคือ แบบจำลองที่มี การปรับลดค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตลง 20% ซึ่งหมายความว่า โครงสร้างสะพานจริงมีการ เสื่อมสภาพของวัสดุ ดังนั้นจึงมีความจำเป็นที่จะต้องทำการประเมินความสามารถในการรับ น้ำหนักบรรทุกปลอดภัยของสะพานดังกล่าว แต่เนื่องจากสะพานห้วยสามหาง จังหวัดเพชรบุรี เป็นสะพานที่เพิ่งสร้างใหม่ ยังไม่ได้เปิดใช้งาน เพราะฉะนั้นแบบจำลองที่มีการปรับลดค่าโมดูลัส ยืดหยุ่น จึงไม่สอดคล้องกับสภาพความเป็นจริงเนื่องจากในการก่อสร้างจริง ค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของ คอนกรีตที่ทำการก่อสร้างควรจะมีค่าที่มากกว่าหรือเท่ากับค่าที่ทำการออกแบบ ดังนั้นในการ ประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของโครงสร้างสะพานในบทถัดไป จะใช้แบบจำลอง สะพานที่มีค่าโมดูลัสยืดหยุ่นตามแบบและมีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุน โดยมีสมมติฐานว่า โครงสร้างสะพานจริงจะมีสติฟเนสมากเมื่อมีแรงกระทำน้อย และจะมีสติฟเนสน้อยลงเมื่อมีแรง กระทำมากขึ้น

บทที่ 6

การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของ โครงสร้างสะพาน

ในบทนี้จะเป็นการประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของชิ้นส่วนโครงสร้าง ของสะพานห้วยสามหาง โดยใช้ค่าดัชนีความปลอดภัย (Bridge Load Rating Factor) ซึ่งเป็น ค่าที่บ่งบอกถึงระดับความปลอดภัยของชิ้นส่วนโครงสร้างตามที่ได้ระบุไว้ในมาตรฐานของสมาคม ทางหลวงและขนส่งแห่งประเทศสหรัฐอเมริกา (American Association of State Highway and Transportation Officials: AASHTO)

6.1 การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพานด้วยค่าดัชนีความ ปลอดภัย (Rating Factor) โดยวิธีตัวคูณน้ำหนักบรรทุก (Load Factor Method, LF)

ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) เป็นค่าที่แสดงถึงความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของ ชิ้นส่วนโครงสร้างสะพาน ซึ่งเป็นอัตราส่วนระหว่างกำลังรับน้ำหนักของชิ้นส่วนโครงสร้างที่ถูกหัก ลบออกด้วยผลการตอบสนองเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกแบบคงที่ต่อผลการตอบสนองของโครงสร้าง เนื่องจากน้ำหนักบรรทุกจร โดย AASHTO ได้แบ่งระดับการประเมินความสามารถในการรับ น้ำหนักบรรทุกของชิ้นส่วนโครงสร้างออกเป็น 2 ระดับ ได้แก่

1) ระดับ Inventory เป็นการประเมินสะพานภายใต้น้ำหนักบรรทุกจรจากยานพาหนะใน สภาวะการใช้งานปกติ ตลอดอายุการใช้งานของสะพาน

 ระดับ Operating เป็นการประเมินสะพานภายใต้น้ำหนักบรรทุกสูงสุดที่ยอมให้ เนื่องจากยานพาหนะในสภาวะการใช้งานที่ไม่ปกติ

งานวิจัยนี้ได้คำนวณค่าดัชนีความปลอดภัยด้วยวิธีตัวคูณน้ำหนักบรรทุก (LF) ซึ่งระบุไว้ ในมาตรฐาน Manaul for Condition Evaluation of Bridges ของ AASHTO โดยเป็นวิธีที่ วิเคราะห์โครงสร้างสะพานภายใต้น้ำหนักบรรทุกที่เพิ่มค่า และพิจารณาค่าดัชนีความปลอดภัย ของชิ้นส่วนโครงสร้างจากกำลังรับน้ำหนักของชิ้นส่วนโครงสร้างที่ปรับลดค่าลง ดังสมการที่ 5.1

$$RF = \frac{\varphi R_n - A_1 D}{A_2 L (1+I)} \tag{5.1}$$

โดยที่ R, คือ กำลังรับน้ำหนักของชิ้นส่วนโครงสร้าง

A₁ คือ ตัวคูณเพิ่มน้ำหนักบรรทุกคงที่ ซึ่งมีค่าเท่ากับ 1.3 สำหรับการ
 ประเมินในระดับ Inventory level และ Operating level

D คือ ผลการตอบสนองของโครงสร้างเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกแบบคงที่ ซึ่งพิจารณาถึงน้ำหนักของพื้นสะพาน ทางเท้า และราวสะพาน

A2 คือ ตัวคูณเพิ่มน้ำหนักบรรทุกจร ซึ่งมีค่าเท่ากับ 2.17 สำหรับการ
 ประเมินในระดับ Inventory level และมีค่าเท่ากับ 1.3 สำหรับการประเมินในระดับ Operating
 level

L คือ ผลการตอบสนองของโครงสร้างเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกแบบจร

I คือ ปัจจัยแรงกระแทกเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกจร (Impact Factor) ซึ่งมี
 ค่าเท่ากับ 50
 ช่วงความยาวของสะพาน (ft) + 125

ในการวิเคราะห์แรงภายในของโครงสร้างที่เกิดจากน้ำหนักบรรทุกจรนั้น จะใช้รถบรรทุก 2 ประเภทในการวิเคราะห์ ได้แก่ รถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย (Thai Truck) และรถบรรทุกประเภท HS20-44 ในมาตรฐาน AASHTO ซึ่งมีขนาดและน้ำหนักบรรทุกดังแสดงในรูปที่ 6.1 โดยจะทำการ ประเมินทั้งหมด 3 กรณี ดังต่อไปนี้ 1) รถบรรทุกประเภท H20-44 จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน
 2) รถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน
 3) รถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 6 คันแล่นต่อกันเป็นขบวนเต็มทั้ง 2 เลน



รูปที่ 6.1 รถบรรทุกที่ใช้ในการวิเคราะห์

6.2 การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพานช่วง 10 เมตร

การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของชิ้นส่วนคานคอนกรีตอัดแรง ประเภทแผ่นพื้นของสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรโดยใช้ค่าดัชนีความปลอดภัย จะทำการ ประเมินจากน้ำหนักบรรทุกจร 3 กรณีข้างต้น โดยในแต่ละกรณีจะทำการประเมินทั้งระดับ Inventory level และระดับ Operating level ซึ่งรายละเอียดจะแสดงดังต่อไปนี้

6.2.1 การวิเคราะห์หากำลังรับน้ำหนักของชิ้นส่วนโครงสร้าง

ในการวิเคราะห์หากำลังรับน้ำหนักของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นนั้น หน้าตัด ของคานที่พิจารณาจะมีลักษณะดังรูปที่ 6.2 โดยจะพิจารณาทั้งกำลังรับโมเมนต์ดัดและกำลังรับ แรงเฉือน ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้



รูปที่ 6.2 หน้าตัดของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นที่พิจารณา (เมตร)

<u>คุณสมบัติของวัสดุ</u>

| กำลังดึงประลัย ($f_{\scriptscriptstyle pu}$) ของลวดเกลี่ยวอัดแรง | = | 19018.96 | กก./ฃม. ² |
|--|---|----------|----------------------|
| กำลังดึงที่จุดคราก ($f_{_{py}}$) ของลวดเกลี่ยวอัดแรง | = | 17117.07 | กก./ซม.² |
| กำลังรับแรงอัดของคอนกรีต (f_c ') | = | 350 | กก./ซม. ² |
| ความลึกประสิทธิผลของหน้าตัด (<i>d</i>) | = | 30 | ซม. |

1) การวิเคราะห์กำลังรับโมเมนต์ดัดของหน้าตัด

สมมติฐานทั่วไปในการคำนวณกำลังรับโมเมนต์ดัดของหน้าตัด จะอ้างอิงกับมาตรฐาน ACI ซึ่งมีรายละเอียดดังนี้

- การกระจายของหน่วยการยืดหดตัวในคอนกรีตและเหล็กเสริมเป็นเส้นตรง กล่าวคือ หน่วยการยืดหดตัวในคอนกรีตและเหล็กเสริม เป็นสัดส่วนโดยตรงกับระยะห่างจาก แนวแกนสะเทิน
- ข. คอนกรีตไม่สามารถรับแรงดึงได้ ดังนั้นกำลังรับแรงดึงในคอนกรีตจะไม่ถูกนำมา พิจารณา
- ค. ที่สถานะประลัย หน่วยการยืดหดตัวของคอนกรีตที่ผิวด้านบนส่วนที่รับแรงอัดมีค่า เท่ากับ 0.003

พิจารณาการกระจายตัวของหน่วยแรงอัดในคอนกรีตเทียบเท่าเป็นรูปสี่เหลี่ยม เมื่อหน้า ตัดถูกแรงกระทำจากน้ำหนักบรรทุกภายนอก ดังรูปที่ 6.3 จะเห็นได้ว่าในขณะที่การกระจายของ หน่วยการยึดหดตัวเป็นเส้นตรงและเป็นสัดส่วนโดยตรงกับระยะทางจากแนวแกนสะเทิน ดังรูปที่ 6.3 (ข) การกระจายตัวของหน่วยแรงอัดในคอนกรีตที่อยู่เหนือแนวแกนสะเทินจะมีลักษณะเป็น เส้นโค้งดังรูปที่ 6.3 (ค) เพื่อให้การคำนวณทำได้ง่ายขึ้น จึงคิดการกระจายตัวของหน่วยแรงอัดเป็น รูปสี่เหลี่ยมเทียบเท่าดังรูปที่ 6.3 (ง) โดยใช้หลักการที่ว่าแรงอัดสัพธ์ C ในคอนกรีตจะต้องมีค่าเท่า เดิม และตำแหน่งของแรงอัดลัพธ์ C ต้องอยู่ที่ตำแหน่งเดิม ดังนั้นพื้นที่ภายในของรูปสี่เหลี่ยม เทียบเท่าในรูป 6.3 (ง) จะต้องมีพื้นที่เท่ากับพื้นที่ภายในรูปโค้งของรูป 6.3 (ค) และตำแหน่ง จุดศูนย์ถ่วงของพื้นที่ทั้งสองต้องอยู่ที่ระดับเดียวกัน โดยมาตรฐานสำหรับอาคารคอนกรีตอัดแรง ของ ว.ส.ท. ปี 2537 ได้กำหนดให้ความกว้างของหน่วยแรงอัดรูปสี่เหลี่ยมเทียบเท่ามีค่าเท่ากับ 0.85 f_c ' และความสูง a มีค่าเท่ากับ β_1c ดังรูปที่ 6.3 (ง) โดยที่ c เป็นระยะตั้งฉากจากแกน สะเทินถึงผิวของคอนกรีตที่รับแรงอัด และค่า β_1 หาได้จากสมการที่ 6.1



รูปที่ 6.3 การกระจายของหน่วยแรงยืดหดตัวและหน่วยแรงที่สถานะประลัย

จากสมการที่ 6.1 และคุณสมบัติของวัสดุของหน้าตัดดังรูปที่ 6.2 พบว่าคอนกรีตอัดแรงมี กำลังรับแรงอัดมากกว่า 300 กก./ซม.² ดังนั้นค่าการกระจายของหน่วยแรงอัดในคอนกรีต (β₁) จึง มีค่าเท่ากับ 0.85 - 0.0008(350 - 300) = 0.81

ในการออกแบบคอนกรีตอัดแรงที่สถานะประลัย จะต้องออกแบบให้การวิบัติเกิดขึ้นใน ลักษณะแรงดึงเป็นหลัก เพราะการวิบัติเนื่องจากแรงดึงจะเกิดขึ้นหลังจากเหล็กมีการยืดตัวจนเกิน จุดคลากไปแล้ว โครงสร้างจะมีการโก่งตัวมากก่อนเกิดการวิบัติซึ่งการวิบัติในลักษณะนี้มีความ เหนียว (Ductility) และเสียหายน้อยกว่าการวิบัติเนื่องจากแรงอัดเป็นหลัก ซึ่งการออกแบบให้ โครงสร้างมีการวิบัติเนื่องจากแรงดึงเป็นหลักนั้น ปริมาณเหล็กเสริมอัดแรงจะต้องมีค่าน้อยกว่า เกณฑ์สมดุล โดยมาตรฐาน ว.ส.ท. ปี 2537 ได้กำหนดพิกัดของเหล็กเสริมในคอนกรีตอัดแรงไว้ ดังต่อไปนี้

สำหรับหน้าตัดคานที่มีเหล็กเสริมอัดแรง

$$\omega_p \le 0.36\beta_1 \tag{6.2n}$$

สำหรับหน้าตัดคานที่มีเหล็กเสริมอัดแรงและเหล็กเสริมธรรมดา

$$\omega_p + (\omega - \omega') \frac{d}{d_p} \le 0.36\beta_1 \tag{6.22}$$

สำหรับหน้าตัดคานที่มีปีก

$$\omega_{pw} + (\omega - \omega') \frac{d}{d_p} \le 0.36\beta_1 \tag{6.29}$$

โดยที่ ω = ดัชนีเหล็กเสริมธรรมดารับแรงดึง $\omega =
ho f_v / f_c'$

- ω' = ดัชนีเหล็กเสริมธรรมดารับแรงอัด $\omega' = \rho' f_y / f_c'$
- $\omega_{_{p}}$ = ดัชนีเหล็กเสริมอัดแรง $\omega_{_{p}}$ = $ho_{_{p}}f_{_{ps}}/f_{_{c}}$ '
- ho = อัตราส่วนเหล็กเสริมธรรมดารับแรงดึง ho = A_s / bd_p

$$ho$$
' = อัตราส่วนเหล็กเสริมธรรมดารับแรงอัด ho '= $A_{\!_s}$ '/ $bd_{_p}$

$$ho_p$$
 = อัตราส่วนเหล็กเสริมอัดแรง ho_p = A_{ps}/bd_p

d = ระยะจากผิวที่เกิดหน่วยแรงอัดมากสุดถึงศูนย์ถ่วงเหล็กเสริมรับแรงดึง

- A_s = พื้นที่หน้าตัดของเหล็กเสริมธรรมดารับแรงดึง
- A, ' = พื้นที่หน้าตัดของเหล็กเสริมธรรมดารับแรงอัด
- A_{ps} = พื้นที่หน้าตัดของเหล็กเสริมอัดแรง

- f_{ps} = หน่วยแรงดึงในเหล็กเสริมอัดแรงที่สภาวะวิบัติ
- f_{pu} = กำลังดึงประลัยของเหล็กเสริมอัดแรง
- f_{py} = กำลังครากของเหล็กเสริมอัดแรง
- ω_{pw}, ω_w, ω'_w = ดัชนีเหล็กเสริมสำหรับหน้าตัดคานที่มีปีกเช่นรูปตัว T และ I คำนวณ
 เช่นเดียวกับ ω_p, ω, ω' ตามลำดับแต่ความกว้าง b ที่ใช้เป็นความกว้าง
 ของตัวแกน

สำหรับโครงสร้างที่เสริมเหล็กอัดแรงชนิดยึดเหนี่ยว (bonded tendon) ค่าหน่วยแรงดึงใน เหล็กเสริมอัดแรงที่สถานะประลัย (f_{ps}) จะสามารถคำนวณโดยประมาณได้ดังสมการที่ 6.3

$$f_{ps} = f_{pu} \left\{ 1 - \frac{r_p}{\beta_1} \left[\rho_p \frac{f_{pu}}{f'_c} + \frac{d}{d_p} (\omega - \omega') \right] \right\}$$
(6.3)

โดยที่ r_p คือ ตัวคูณที่คำนึงถึงระดับกำลังครากของเหล็กเสริมอัดแรง มีค่าดังนี้

$$r_{\rm p} = \begin{cases} 0.40 & \text{iden} & 0.85 \le \frac{f_{py}}{f_{pu}} < 0.90 \\ 0.28 & \text{iden} & \frac{f_{py}}{f_{pu}} \ge 0.90 \end{cases}$$
(6.4)

 f_{pu} คือ หน่วยแรงดึงประลัยในเหล็กเสริมอัดแรง (ksc)

จากคุณสมบัติของวัสดุข้างต้น จะสามารถคำนวณหาอัตราส่วนระหว่างกำลังดึงที่จุดคราก (f_{py}) กับกำลังดึงประลัย (f_{pu}) ของลวดเกลียวอัดแรง ได้เท่ากับ 0.90 ดังนั้นจากสมการ 6.4 จะ ได้ค่าตัวคูณที่คำนึงถึงระดับกำลังครากของเหล็กเสริมอัดแรงเท่ากับ 0.28

ค่าอัตราส่วนเหล็กเสริมอัดแรง ($ho_{_p}$) จะสามารถคำนวณได้ดังนี้

$$\rho_{p} = A_{ps} / bd_{p} = \frac{(0.5484)(34)}{(99)(30)} = 0.006278$$

และเนื่องจากหน้าตัดไม่มีเหล็กเสริมแบบธรรมดา ดังนั้น 🖉 และ 🖉 จึงมีค่าเท่ากับ 0

แทนค่า f_{pu} , r_p , β_1 และ ρ_p ลงไปในสมการที่ 6.3 จะสามารถคำนวณค่าหน่วยแรงดึง ในเหล็กเสริมอัดแรงที่สถานะประลัย (f_{ps}) ได้ดังนี้

$$f_{ps} = (19018.96)(1 - \frac{0.28}{0.81}(0.006278(\frac{19018.96}{350} + 0))) = 16776.11 \text{ nn}.$$

ค่าโมเมนต์ดัดประลัยของคานคอนกรีตอัดแรง จะหาได้จากโมเมนต์ของแรงคู่ควบ C – T ที่สถานะประลัย ซึ่งที่สถานะประลัยนี้แรงอัดลัพธ์ในคอนกรีต C หาได้จากการกระจายของหน่วย แรงอัดในคอนกรีตเทียบเท่าเป็นรูปสี่เหลี่ยม ซึ่งหาได้จาก C = 0.85 f_c 'ab และแรงดึงในเหล็ก เสริมอัดแรง T หาได้จาก T = A_{ps} f_{ps} โดยที่แรงอัดลัพธ์ในคอนกรีต C จะต้องมีค่าเท่ากับแรงดึง ในเหล็กเสริมอัดแรง T ดังนั้นจะได้

C = T $0.85 f_{c}ab = A_{ns}f_{ns}$

$$a = \frac{A_{ps}f_{ps}}{0.85f_{c}b} \tag{6.5}$$

จากสมการที่ 6.5 จะสามารถคำนวณความลึกของแรงอัดรูปสี่เหลี่ยมเทียบเท่าได้เท่ากับ 10.62 และค่ากำลังรับโมเมนต์ดัดของหน้าตัดจะคำนวณได้จากสมการที่ 6.6

$$M_{n} = Cz = Tz = C(d_{p} - \frac{a}{2}) = T(d_{p} - \frac{a}{2})$$
(6.6)

จากสมการที่ 6.6 จะสามารถคำนวณค่ากำลังรับโมเมนต์ดัดของหน้าตัดคานคอนกรีตอัด แรงประเภทแผ่นพื้นสำหรับสะพานห้วยสามหางที่มีความยาวช่วง 10 เมตร ได้เท่ากับ 77229.71 กก.-เมตร หรือ 77.23 ตัน-เมตร

2) การวิเคราะห์กำลังรับแรงเฉือนของหน้าตัด

สำหรับการวิเคราะห์ค่ากำลังรับแรงเฉือนในคอนกรีต จากผลการทดลองในอดีตพบว่า ใน บริเวณที่มีแรงเฉือนมากแต่มีค่าโมเมนต์น้อย กำลังรับแรงเฉือนในคอนกรีตเป็นไปตามสมการที่ 6.7

$$V_c = 0.93\sqrt{f_c}bd \tag{6.7}$$

แต่ในบริเวณที่มีทั้งแรงเฉือนและโมเมนต์กระทำร่วมกัน เช่น บริเวณช่วงกลางคาน หรือ ฐานรองรับในคานต่อเนื่อง พฤติกรรมจะแตกต่างออกไป โดยที่การแตกร้าวจะเริ่มบริเวณผิวรับแรง ดึงเนื่องจากผลของโมเมนต์ (Flexural crack) หลังจากนั้นรอยแตกร้าวจะขยับสูงขึ้นจนกระทั่งเลย เหล็กเสริมรับแรงดึง หลังจากนั้นการแตกร้าวจะเริ่มเอียงเข้าหาแกนสะเทิน เนื่องจากมีแรงเฉือน กระทำร่วมด้วย รอยร้าวแบบนี้จะพบมากกว่ารอยร้าวแบบแรก จากผลการทดลองพบว่า บริเวณที่ มีโมเมนต์กระทำจะส่งผลให้กำลังรับแรงเฉือนของคอนกรีตเป็นไปดังสมการ

$$V_c = 0.53\sqrt{f_c}bd \tag{6.8}$$

ดังนั้นจะสามารถคำนวณหากำลังรับแรงเฉือนของหน้าตัดคานคอนกรีตอัดแรงประเภท แผ่นพื้นของสะพานห้วยสามหางที่มีความยาวช่วง 10 เมตร ได้จากสมการที่ 6.8 ดังนี้

$$V_c = 0.53\sqrt{350}((99)(30) + (83.67)(18)) = 44381.89$$
 nn

จะได้กำลังรับแรงเฉือนของหน้าตัดเท่ากับ 44381.89 กิโลกรัม หรือ 44.38 ตัน

6.2.2 การวิเคราะห์แรงภายในที่เกิดจากน้ำหนักรถบรรทุกของแบบจำลองสะพาน

การวิเคราะห์แรงภายในที่เกิดขึ้นในหน้าตัดโครงสร้างสะพานนั้น เนื่องจากพฤติกรรมของ โครงสร้างสะพานจริงมีความซับซ้อนอยู่มาก และการวิเคราะห์โครงสร้างมีสมมติฐานและข้อจำกัด อยู่หลายข้อ ดังนั้นการวิเคราะห์แรงภายในของโครงสร้างสะพานจะใช้วิธีการวิเคราะห์จาก แบบจำลองไฟไนต์เอลิเมนต์ ซึ่งแบบจำลองที่นำมาวิเคราะห์จะต้องมีพฤติกรรมใกล้เคียงกับ โครงสร้างสะพานจริงมากที่สุด โดยจะเลือกแบบจำลองสะพานห้วยสามหางที่มีความยาวช่วง 10 เมตรแบบ 3 มิติที่มีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุน ดังรูปที่ 6.4 (รายละเอียดของแบบจำลองจะ แสดงในบทที่ 4)



รูปที่ 6.4 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรที่นำมาวิเคราะห์

้สำหรับน้ำหนักบบรรทุกที่กระทำกับโครงสร้างสะพานโดยทั่วไปจะแบ่งเป็น 2 ประเภท คือ

 น้ำหนักบรรทุกคงที่ (Dead Load, DL) เป็นน้ำหนักบรรทุกที่กระทำต่อสะพานตลอด อายุการใช้งาน สำหรับโครงสร้างส่วนบน น้ำหนักบรรทุกคงที่จะหมายถึงน้ำหนักของโครงสร้าง หลัก ได้แก่ คานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น รวมไปถึงน้ำหนักของพื้นสะพาน (deck slab) ทางเท้า (side walks) และราวสะพาน (railings) โดยแรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงประเภท

120

แผ่นพื้นจากแบบจำลองสะพานดังรูปที่ 6.4 (คาน P1 ถึง P10) เนื่องจากน้ำหนักบรรทุกคงที่ จะ สามารถวิเคราะห์ได้จากคำสั่ง section cut ในโปรแกรม SAP2000 โดยจะพิจารณาค่าโมเมนต์ดัด และแรงเฉือนที่มากที่สุดตลอดความยาวคานที่พิจารณา ผลการวิเคราะห์จะแสดงในตารางที่ 6.1

| คาน | โมเมนต์ดัด, M _D | แรงเฉือน, V _D | |
|-----|----------------------------|--------------------------|--|
| | (กกเมตร) | (กก.) | |
| P1 | 11822 | 8519 | |
| P2 | 12084 | 5433 | |
| P3 | 12394 | 5632 | |
| P4 | 12559 | 5716 | |
| P5 | 12634 | 5755 | |
| P6 | 12654 | 5755 | |
| Ρ7 | 12559 | 5716 | |
| P8 | 12394 | 5632 | |
| P9 | 12084 | 5433 | |
| P10 | 11822 | 8519 | |

ตารางที่ 6.1 แรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงประภทแผ่นพื้นเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกคงที่

2) น้ำหนักบรรทุกจร (Live Load, LL) คือน้ำหนักบรรทุกจรที่กระทำกับโครงสร้างสะพาน ในระยะเวลาใดเวลาหนึ่ง ได้แก่ น้ำหนักยานพาหนะต่างๆที่แล่นผ่านบนสะพานเป็นต้น ซึ่งในการ วิเคราะห์แรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกจรนั้น เพื่อให้ สอดคล้องกับการใช้งานจริงสำหรับประเทศไทย น้ำหนักบรรทุกจรที่กระทำกับแบบจำลองสะพาน จะใช้น้ำหนักจากรถบรรทุกไทย (Thai Truck) ซึ่งมีน้ำหนักบรรทุก 25 ตัน และน้ำหนักจาก รถบรรทุกประเภท HS20-44 ตามมาตรฐาน AASHTO ในการวิเคราะห์ ดังแสดงในรูปที่ 6.1 โดย จะพิจารณาเป็น 3 กรณี คือ รถบรรทุกประเภท H20-44 จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน, รถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน และรถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 6 คันแล่นต่อกันเป็นขบวนเต็มทั้ง 2 เลน ซึ่งผลการวิเคราะห์จะแสดงในตารางที่ 6.2

| คาน | กรณีศึกษา | โมเมนต์ดัด, M _{LL} | แรงเฉือน, V _{LL} |
|-----|-----------------------|-----------------------------|---------------------------|
| | | (กกเมตร) | (กก.) |
| P1 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 5378 | 1927 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 7187 | 2393 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 8394 | 3040 |
| P2 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 6705 | 3467 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 8451 | 4415 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 9615 | 5097 |
| P3 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 6777 | 4222 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 8550 | 4697 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 9770 | 5582 |
| P4 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 7551 | 4773 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 9228 | 5661 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 10506 | 6640 |
| P5 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 6554 | 3477 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 8658 | 4482 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 9971 | 5427 |
| P6 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 6554 | 3477 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 8658 | 4482 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 9971 | 5427 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 7551 | 4773 |
| P7 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 9228 | 5661 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 10506 | 6640 |
| P8 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 6777 | 4222 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 8550 | 4697 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 9770 | 5582 |
| P9 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 6705 | 3467 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 8451 | 4415 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 9615 | 5097 |
| P10 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 5378 | 1927 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 7187 | 2393 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 8394 | 3040 |

ตารางที่ 6.2 แรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงประภทแผ่นพื้นเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกจร
6.2.3 การวิเคราะห์ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) ของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น

การคำนวณค่าดัชนีความปลอดภัยของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นสำหรับ สะพานห้วยสามหางที่มีความยาวช่วง 10 เมตร จะทำการประเมินทั้งในระดับ Invantory level และระดับ Operating level ดังที่ได้กล่าวมาแล้วในหัวข้อที่ 6.1 ซึ่งค่าดัชนีความปลอดภัยจะ สามารถคำนวณได้จากสมการที่ 6.9 และ 6.10

$$RF_{Inventory} = \frac{\varphi R_n - 1.3D}{2.17L(1+I)}$$
(6.9)

$$RF_{Operating} = \frac{\varphi R_n - 1.3D}{1.3L(1+I)}$$
(6.10)

โดยที่ \u03c6 มีค่าเท่ากับ 0.90 สำหรับการประเมินกำลังรับโมเมนต์ดัด
 0.80 สำหรับการประเมินกำลังรับแรงเฉือน
 / คือ ค่าปัจจัยการกระแทก (Impact Factor) สามารถคำนวณได้จาก

 R_n

ตัวอย่างการวิเคราะห์ดัชนีความปลอดภัยของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น P5 เนื่องจากโมเมนต์ดัดและแรงเฉือน ในกรณีที่ใช้น้ำหนักรถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย 2 คันแล่นเต็ม 2 เลน จะแสดงดังต่อไปนี้ 1) ดัชนีความปลอดภัยของคาน P5 เนื่องจากโมเมนต์ดัด

$$RF_{Inventory} = \frac{0.9(77229) - 1.3(12634)}{2.17(8658)(1+0.32)} = 2.14$$
$$RF_{Operating} = \frac{0.9(77229) - 1.3(12634)}{1.3(8658)(1+0.32)} = 3.57$$

2) ดัชนีความปลอดภัยของคาน P5 เนื่องจากแรงเลือน

$$RF_{Inventory} = \frac{0.85(44381) - 1.3(5755)}{2.17(4482)(1+0.32)} = 2.36$$
$$RF_{Operating} = \frac{0.85(44381) - 1.3(5755)}{1.3(4482)(1+0.32)} = 3.93$$

ผลการวิเคราะห์ค่าดัชนีความปลอดภัยของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้นจะแสดง ในตารางที่ 6.3

ตารางที่ 6.3 ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) ของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น

| രവ | กรถได้กระว | โมเมนต์ดัด | | แรงเฉื่อน | |
|-------|-----------------------|------------|-----------|------------|-----------|
| 61118 | 11991941117 | RF_{INV} | RF_{OP} | RF_{INV} | RF_{OP} |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 3.51 | 5.87 | 4.83 | 8.06 |
| P1 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 2.63 | 4.39 | 3.89 | 6.49 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 2.25 | 3.76 | 3.06 | 5.11 |
| P2 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 2.80 | 4.67 | 3.09 | 5.15 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 2.22 | 3.71 | 2.42 | 4.05 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.95 | 3.26 | 2.10 | 3.50 |
| P3 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 2.75 | 4.59 | 2.51 | 4.20 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 2.18 | 3.64 | 2.26 | 3.77 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.91 | 3.18 | 1.90 | 3.17 |
| P4 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 2.46 | 4.10 | 2.22 | 3.70 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 2.01 | 3.36 | 1.87 | 3.12 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.77 | 2.95 | 1.59 | 2.66 |

| രവ | กรณีสึกษา | โมเมนต์ดัด | | แรงเฉือน | |
|-----|-----------------------|-------------------|------------------|-------------------|-----------|
| ทาน | 119819141174 | RF _{INV} | RF _{OP} | RF _{INV} | RF_{OP} |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 2.83 | 4.72 | 3.04 | 5.07 |
| P5 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 2.14 | 3.57 | 2.36 | 3.93 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.86 | 3.10 | 1.95 | 3.25 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 2.83 | 4.72 | 3.04 | 5.07 |
| P6 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 2.14 | 3.57 | 2.36 | 3.93 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.86 | 3.10 | 1.95 | 3.25 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 2.46 | 4.10 | 2.22 | 3.70 |
| P7 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 2.01 | 3.36 | 1.87 | 3.12 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.77 | 2.95 | 1.59 | 2.66 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 2.75 | 4.59 | 2.51 | 4.20 |
| P8 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 2.18 | 3.64 | 2.26 | 3.77 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.91 | 3.18 | 1.90 | 3.17 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 2.80 | 4.67 | 3.09 | 5.15 |
| P9 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 2.22 | 3.71 | 2.42 | 4.05 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.95 | 3.26 | 2.10 | 3.50 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 3.51 | 5.87 | 4.83 | 8.06 |
| P10 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 2.63 | 4.39 | 3.89 | 6.49 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 2.25 | 3.76 | 3.06 | 5.11 |

ตารางที่ 6.3 ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) ของคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น (ต่อ)

6.3 การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพานช่วง 20 เมตร

การประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของชิ้นส่วนคานคอนกรีตอัดแรงรูป กล่องของสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตรโดยใช้ค่าดัชนีความปลอดภัย จะทำการประเมินจาก น้ำหนักบรรทุกจร 3 กรณี ได้แก่ รถบรรทุกประเภท H20-44 จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน, รถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน และรถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 6 คันแล่นต่อกันเป็นขบวนเต็มทั้ง 2 เลน โดยในแต่ละกรณีจะทำการประเมินทั้งระดับ Inventory level และระดับ Operating level เช่นเดียวกับการประเมินในสะพานช่วง 10 เมตร ซึ่ง หน้าตัดของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องที่พิจารณาจะแสดงดังรูปที่ 6.5



รูปที่ 6.5 หน้าตัดของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องที่พิจารณา (เมตร)

<u>คุณสมบัติของวัสดุ</u>

| กำลังดึงประลัย ($f_{\scriptscriptstyle pu}$) ของลวดเกลียวอัดแรง | = | 18974.78 | ksc |
|---|---|----------|-----|
| กำลังดึงที่จุดคราก ($f_{_{py}}$) ของลวดเกลียวอัดแรง | = | 17095.53 | ksc |
| กำลังรับแรงอัดของคอนกรีต (f_c ') | = | 350 | ksc |
| ความลึกประสิทธิผลของหน้าตัด (<i>d</i>) | = | 63 | cm |
| | | | |

6.3.1 การวิเคราะห์หากำลังรับน้ำหนักของชิ้นส่วนโครงสร้าง

1) การวิเคราะห์กำลังรับโมเมนต์ดัดของหน้าตัด

ในการพิจารณากำลังรับโมเมนต์ดัดของหน้าตัดคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องดังรูปที่ 6.5 จะพิจารณาในลักษณะเดียวกันกับคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่นพื้น (รายละเอียดในหัวข้อที่ 6.2.1) ซึ่งรายละเอียดการคำนวณจะแสดงดังต่อไปนี้ - ค่าการกระจายของหน่วยแรงอัดในคอนกรีต ($eta_{
m l}$)

$$\beta_1 = 0.85 - 0.0008(350 - 300) = 0.8^{-2}$$

- อัตราส่วนของกำลังดึงที่จุดคราก ($f_{_{py}}$) กับกำลังดึงประลัย ($f_{_{pu}}$) ของลวดเกลี่ยวอัดแรง

$$\frac{f_{py}}{f_{py}} = \frac{17095.53}{18974.78} = 0.9$$

- ตัวคูณที่คำนึงถึงระดับกำลังครากของเหล็กเสริมอัดแรง (rp)

$$r_{p} = 0.28$$

- ค่าอัตราส่วนเหล็กเสริมอัดแรง (ho_p)

$$\rho_{p} = \frac{(0.9871)(20)}{(99)(63)} = 0.003165$$

เนื่องจากหน้าตัดไม่มีเหล็กเสริมแบบธรรมดา ดังนั้น 🖉 และ 🖉 จึงมีค่าเท่ากับ 0

- ค่าหน่วยแรงดึงในเหล็กเสริมอัดแรงที่สถานะประลัย ($f_{\it ps}$)

$$f_{\rho s} = (18974.78)[1 - \frac{0.28}{0.81}[(0.003165)\frac{18974.78}{350} + 0]] = 17849.31 \text{ ksc}$$

- ความลึกของแรงอัดรูปสี่เหลี่ยมเทียบเท่า (*a* **)**

a=
$$\frac{(0.9871)(20)(17849.31)}{0.85(350)(99)}$$
=11.96 ซม.

จะวิเคราะห์หากำลังรับโมเมนต์ดัดของคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง ($M_{_n}$) ได้เท่ากับ

(0.9871)(20)(17849.31)(63 - 11.96)

$$M_n = \frac{(0.9871)(20)(17849.31)(63 - \frac{11.96}{2})}{100}$$

= 200927.69 กก.-เมตร
= 200.93 ตัน-เมตร

2) การวิเคราะห์กำลังรับแรงเฉือนของหน้าตัด

จากหน้าตัดดังรูปที่ 6.5 จะสามารถคำนวณกำลังรับแรงเฉือนตามสมการที่ 6.8 ได้ดังนี้

$$V_{c} = 0.53\sqrt{350}[(99)(14-7) + (16)(99) + 2(20.5)(40) + (83.67)(10)]$$

= 47134.80 pp

=47.13

ตัน

6.3.2 การวิเคราะห์แรงภายในที่เกิดจากน้ำหนักรถบรรทุกของแบบจำลองสะพาน

การวิเคราะห์แรงภายในที่เกิดขึ้นในหน้าตัดโครงสร้างสะพานนั้น จะทำการวิเคราะห์จาก แบบจำลองโครงสร้างสะพานห้วยสามหางที่มีความยาวช่วง 20 เมตรแบบ 3 มิติที่มีสภาพ ฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุน ดังรูปที่ 6.6 (รายละเอียดของแบบจำลองจะแสดงในบทที่ 4) โดยแรง ภายในของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกคงที่และน้ำหนักบรรทุกจรที่ วิเคราะห์ได้จากแบบจำลองดังกล่าว จะแสดงในตารางที่ 6.4 และ 6.5 ตามลำดับ



รูปที่ 6.6 แบบจำลองสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตรที่นำมาวิเคราะห์

| രവ | โมเมนต์ดัด, M _D | แรงเฉือน, V _D |
|------|----------------------------|--------------------------|
| riik | (กกเมตร) | (กก.) |
| G1 | 59178 | 17514 |
| G2 | 57750 | 12333 |
| G3 | 58008 | 12536 |
| G4 | 58182 | 12589 |
| G5 | 58270 | 12595 |
| G6 | 58276 | 12596 |
| G7 | 58199 | 12591 |
| G8 | 58030 | 12522 |
| G9 | 57737 | 12193 |
| G10 | 58880 | 16496 |

ตารางที่ 6.4 แรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกคงที่

ตารางที่ 6.5 แรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกจร

| 0.01 | analdana | โมเมนต์ดัด, M _{LL} | แรงเฉือน, V _{LL} |
|------|-----------------------|-----------------------------|---------------------------|
| MIL | 113613611174 1 | (กกเมตร) | (กก.) |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 19072 | 765 |
| G1 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 21049 | 978 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 36838 | 1873 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 20881 | 5953 |
| G2 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 23231 | 6838 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 38827 | 11200 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 21421 | 6100 |
| G3 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 22921 | 5238 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 38633 | 10606 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 21993 | 7993 |
| G4 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 24071 | 7731 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 39971 | 14081 |
| G5 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 20605 | 3813 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 22882 | 4412 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 38656 | 9277 |

| ຄວາມ | กรณีสึกษา | โมเมนต์ดัด, M _{LL} | แรงเฉือน, V _{LL} |
|------|-----------------------|-----------------------------|---------------------------|
| MIL | 113613411172 1 | (กกเมตร) | (กก.) |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 20619 | 3813 |
| G6 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 22895 | 4412 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 38683 | 9277 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 22033 | 7992 |
| G7 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 24108 | 7730 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 40051 | 14080 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 21487 | 6101 |
| G8 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 22981 | 5240 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 38764 | 10615 |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 20966 | 5972 |
| G9 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 23308 | 6852 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 38998 | 11289 |
| G10 | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 19004 | 771 |
| | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 21069 | 1005 |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 36747 | 2022 |

ตารางที่ 6.5 แรงภายในของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องเนื่องจากน้ำหนักบรรทุกจร (ต่อ)

6.3.3 การวิเคราะห์ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) ของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง

การคำนวณค่าดัชนีความปลอดภัยของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องสำหรับสะพานห้วย สามหางที่มีความยาวช่วง 20 เมตร จะทำการประเมินทั้งในระดับ Inventory level และระดับ Operating level เช่นเดียวกับการประเมินในสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร โดยผลการ วิเคราะห์ดัชนีความปลอดภัยจะแสดงในตารางที่ 6.6

| | 44 | โมเม | นต์ดัด | แรง | แรงเฉื่อน | |
|-----|-----------------------|------|------------------|-------------------|------------------|--|
| คาน | በታዩህ/ባህት/ገ | RF | RF _{OP} | RF _{INV} | RF _{OP} | |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 1.99 | 3.33 | 8.27 | 13.80 | |
| G1 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 1.81 | 3.01 | 6.46 | 10.79 | |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.03 | 1.72 | 3.38 | 5.64 | |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 1.85 | 3.09 | 1.48 | 2.46 | |
| G2 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 1.67 | 2.78 | 1.29 | 2.15 | |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.00 | 1.66 | 0.78 | 1.31 | |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 1.80 | 3.00 | 1.42 | 2.38 | |
| G3 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 1.68 | 2.81 | 1.66 | 2.77 | |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.00 | 1.67 | 0.82 | 1.37 | |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 1.75 | 2.92 | 1.08 | 1.81 | |
| G4 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 1.60 | 2.67 | 1.12 | 1.87 | |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 0.96 | 1.61 | 0.62 | 1.03 | |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 1.87 | 3.11 | 2.27 | 3.79 | |
| G5 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 1.68 | 2.80 | 1.96 | 3.28 | |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 0.99 | 1.66 | 0.93 | 1.56 | |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 1.86 | 3.11 | 2.27 | 3.79 | |
| G6 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 1.68 | 2.80 | 1.96 | 3.28 | |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 0.99 | 1.66 | 0.93 | 1.56 | |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 1.75 | 2.91 | 1.08 | 1.81 | |
| G7 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 1.60 | 2.66 | 1.12 | 1.87 | |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 0.96 | 1.60 | 0.62 | 1.03 | |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 1.79 | 2.99 | 1.43 | 2.38 | |
| G8 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 1.68 | 2.80 | 1.66 | 2.77 | |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 0.99 | 1.66 | 0.82 | 1.37 | |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 1.85 | 3.08 | 1.48 | 2.48 | |
| G9 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 1.66 | 2.77 | 1.29 | 2.16 | |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 0.99 | 1.66 | 0.78 | 1.31 | |
| | รถบรรทุก AASHTO 2 คัน | 2.01 | 3.35 | 8.83 | 14.74 | |
| G10 | รถบรรทุกไทย 2 คัน | 1.81 | 3.02 | 6.77 | 11.31 | |
| | รถบรรทุกไทย 6 คัน | 1.04 | 1.73 | 3.37 | 5.62 | |

ตารางที่ 6.6 ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) ของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง

จากการประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพานห้วยสามหาง จังหวัด เพชรบุรีพบว่า ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) ของคานคอนกรีตอัดแรงที่วิเคราะห์ได้จากแบบจำลอง คอมพิวเตอร์ของสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรมีค่ามากกว่า 1 ในทุกกรณีที่ทำการประเมิน แต่ สำหรับสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตรพบว่า ในการประเมินค่าดัชนีความปลอดภัยเนื่องจาก โมเมนต์ดัดและแรงเฉือนมีค่ามากกว่า 1 สำหรับกรณีที่ประเมินโดยน้ำหนักรถบรรทุกประเภท H20-44 จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน และกรณีรถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 2 คันแล่น เต็มทั้ง 2 เลน สำหรับในกรณีรถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 6 คันแล่นต่อกันเป็นขบวนเต็ม ทั้ง 2 เลน ค่า RF ของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องบางตัวมีค่าน้อยกว่า 1 ในการประเมินโมเมนต์ ดัดและแรงเฉือนในระดับ Inventory level แต่การประเมินในระดับ Operating ทั้งจากโมเมนต์ดัด และแรงเฉือนพบว่า ค่า RF มีค่ามากกว่า 1

บทที่ 7

สรุปผลการศึกษาและข้อเสนอแนะ

โครงสร้างสะพานเป็นโครงสร้างพื้นฐานที่มีความสำคัญอย่างมากในการเชื่อมต่อระบบ คมนาคมให้มีประสิทธิภาพ ดังนั้นการตรวจสอบและประเมินความสามารถในการรับน้ำหนัก บรรทุกของโครงสร้างสะพานที่มีอยู่จึงเป็นสิ่งจำเป็น เพื่อเป็นการป้องกันไม่ให้เกิดความเสียหายทั้ง ทางด้านชิวิตและทรัพย์สิน

การทดสอบการรับน้ำหนักบรรทุกของโครงสร้างสะพานจริงเป็นกระบวนการหนึ่งในการ ประเมินหาความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพาน โดยทั่วไป การทดสอบจะ ทำการศึกษาพฤติกรรมของโครงสร้างสะพานเนื่องจากน้ำหนักรถบรรทุกซึ่งเป็นยานพาหนะที่มี ขนาดและแรงกระทำต่อโครงสร้างมากที่สุดเมื่อเทียบกับยานพาหนะประเภทอื่น โดยจะทำการ ทดสอบการรับน้ำหนักทั้งแบบสถิตย์ (Static Load Test) และแบบพลวัต (Dynamic Load Test) ซึ่งการทดสอบดังกล่าวมีค่าใช้จ่ายและขั้นตอนการทดสอบที่ค่อนข้างมาก ดังนั้นในงานวิจัยนี้จึงได้ ทำการศึกษาถึงความเป็นไปได้ในการทดสอบพฤติกรรมของโครงสร้างสะพานด้วยแรงกระทำจาก เครื่องปล่อยน้ำหนัก (Falling Weight Deflectometer) โดยเลือกสะพานห้วยสามหาง จังหวัด เพชรบุรี เป็นสะพานทดสอบ เนื่องจากสะพานดังกล่าวเป็นสะพานที่มีลักษณะโครงสร้างส่วนบน เป็น 2 แบบ คือ สะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรมีลักษณะเป็นคานคอนกรีตอัดแรงประเภทแผ่น พื้น (Prestressed Plank Girder) และสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตรมีลักษณะเป็นคาน คอนกรีตอัดแรงรูปกล่อง (Prestressed Box Girder) ซึ่งรายละเอียดการทดสอบจะอยู่ในบทที่ 3 ้จากนั้นจะทำการสร้างแบบจำลองไฟในต์เอลิเมนต์ด้วยโปรแกรม SAP2000 ทั้งแบบจำลองสะพาน 2 มิติและ 3 มิติ (บทที่ 4) แล้วจึงนำแบบจำลองสะพานดังกล่าวมาสอบเทียบพฤติกรรมกับผลการ ทดสอบภาคสนาม พร้อมทั้งศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อการแอ่นตัวและความถี่ธรรมชาติของ แบบจำลองโครงสร้างสะพาน (บทที่ 5) แบบจำลองที่มีพฤติกรรมใกล้เคียงกับโครงสร้างจริงมาก ที่สุดจะถูกนำมาประเมินหาความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกปลอดภัยด้วยค่าดัชนีความ ปลอดภัย (Rating Factor, RF) โดยวิธีตัวคูณน้ำหนักบรรทุก (Load Factor Method, LF) ตาม

มาตรฐาน AASHTO (บทที่ 6) ซึ่งผลการศึกษาทั้งหมดจะสามารถสรุปโดยแยกเป็นหัวข้อได้ ดังต่อไปนี้

7.1 ผลการทดสอบโครงสร้างสะพาน

จากผลการทดสอบพฤติกรรมของโครงสร้างสะพานห้วยสามหางทั้งในช่วงความยาว 10 เมตรและ 20 เมตร โดยให้แรงกระทำแบบกระแทก (Impact Load) กับโครงสร้างประมาณ 5 ตัน จากเครื่องมือ falling weight deflectometer (FWD) พบว่าค่าความถี่ธรรมชาติ (Natural Frequency) ที่วิเคราะห์ได้จาก 3 วิธี ได้แก่ วิธีการแปลงฟูเรียร์แบบเร็ว (Fast Fourier Transform, FFT), วิธีการหาจากผลการตอบสนองของโครงสร้างในช่วงการสั่นไหวแบบอิสระ (Free Vibration) และการวิเคราะห์คานอย่างง่าย 2 มิติตามทฤษฎี มีความใกล้เคียงกัน โดยผลการวิเคราะห์จะ แสดงในตารางที่ 7.1

| റെവലാറർറം | กิรีการกิเดราะห์ | ความถี่ธรรมชาติ (Hz) | | |
|--|--|----------------------|--------|--|
| 17 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 | 9∏ 99PL 9 ∞N | โหมด 1 | โหมด 2 | |
| | การแปลงฟูเรียร์แบบเร็ว (FFT) | 12.86 | 21.02 | |
| 10 เมตร | ผลการสอบสนองของโครงสร้าง | 10.02 | | |
| 10 1911913. | ในช่วงการสั่นไหวแบบอิสระ | 12.95 | - | |
| | วิเคราะห์คานอย่างง่าย 2 มิติ | 12.49 | - | |
| | การแปลงฟูเรียร์แบบเร็ว (FFT) | 5.44 | 16.04 | |
| 20 เมตร | ผลการสอบสนองของโครงสร้าง ในช่วงการสั่นไหวแบบอิสระ | 5.39 | - | |
| | วิเคราะห์คานอย่างง่าย 2 มิติ | 4.30 | - | |

ตารางที่ 7.1 ความถี่ธรรมชาติของสะพานห้วยสามหางที่วิเคราะห์ได้จากผลการทดสอบ

ผลการวิเคราะห์ค่าอัตราส่วนความหน่วง (Damping Ratio) ของสะพานห้วยสามหางด้วย วิธี free vibration decay โดยการวิเคราะห์จากค่าความเร่งที่ตำแหน่งกึ่งกลางสะพานที่ทำการ กรองสัญญาณรบกวนด้วยวิธี 100-point moving average filter จะมีค่าเท่ากับ 5.48 % และ 3.40 % สำหรับสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรและ 20 เมตรตามลำดับ

7.2 ผลการสร้างแบบจำลองโครงสร้างสะพาน

จากการสร้างแบบจำลองโดยระเบียบวิธีการทางไฟในต์เอลิเมนต์ด้วยโปรแกรม SAP2000 พบว่า การสร้างแบบจำลองสะพานเป็นแบบคานอย่างง่าย (simple beam) 2 มิติไม่สามารถ อธิบายรูปร่างการสั่นไหวในแนวตามขวาง (transverse) ของสะพานได้ ดังนั้นการสร้างแบบจำลอง สะพานเป็นแบบ 3 มิติจึงมีความจำเป็นเพื่อที่จะให้ได้แบบจำลองที่มีพฤติกรรมใกล้เคียงกับ โครงสร้างจริงมากที่สุด โดยในงานวิจัยนี้ได้ทำการสร้างแบบจำลองสะพาน 3 มิติโดยใช้ขึ้นส่วน โครงสร้างแบบโครงข้อแข็ง (frame element) ในการจำลองคานหลัก (girder) และราวสะพาน และใช้ขึ้นส่วนแบบเปลือกบาง (shell element) ในการจำลองพื้นสะพาน (deck slab) และทาง เท้า และจากการศึกษาส่วนประกอบของแบบจำลอง 3 มิติแบบต่างๆที่มีผลต่อค่าความถี่ธรรมชาติ พบว่า ความถี่ธรรมชาติของโครงสร้างสะพานในโหมดที่ 1 ที่วิเคราะห์ได้จากผลการทดสอบมีค่า อยู่ระหว่างผลที่วิเคราะห์ได้จากแบบจำลองที่มีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุนและแบบยึดแน่น และพบว่าความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองที่มีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุนและแบบยึดแน่น และพบว่าความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองที่มีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุนและแบบยึดแน่น และพบว่าความถี่ธรรมชาติของเบบจำลองที่มีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุนและแบบยึดแน่น แกต่างกับแบบจำลองที่ไม่พิจารณาผลของทางเท้าและราวสะพานอยู่ถึง 10 – 20% สำหรับ แบบจำลองที่มีสภาพฐานรองรับแบบยึดหมุน ดังนั้นในการสร้างแบบจำลองให้มีพฤติกรรม ใกล้เคียงกับโครงสร้างจริงมากที่สุด จึงควรพิจารณาถึงคอนกรีตทับหน้า ทางเท้า และราวสะพาน ด้วย

7.3 ผลการศึกษาพารามิเตอร์ที่มีผลต่อพฤติกรรมของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน

จากการศึกษาพารามิเตอร์ซึ่งได้แก่ ค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและสภาพฐานรองรับ ของแบบจำลองที่มีผลต่อพฤติกรรมการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกและความถี่ธรรมชาติใน โหมดที่ 1 ของแบบจำลองโครงสร้างสะพาน 3 มิติที่พิจารณาผลของคอนกรีตทับหน้า ทางเท้าและ ราวสะพานพบว่า แบบจำลองที่มีพฤติกรรมการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกใกล้เคียงกับผลการ ทดสอบมากที่สุด เมื่อพิจารณาให้แบบจำลองดังกล่าวมีสภาพฐานรองรับเป็นแบบยึดหมุนคือ แบบจำลองที่ปรับเพิ่มค่าโมดูลัสยืดหยุ่น 10% จากค่าที่ออกแบบ และแบบจำลองที่มีค่าการแอ่น ตัวใกล้เคียงกับผลการทดสอบมากที่สุด เมื่อพิจารณาผลของสภาพฐานรองรับคือ แบบจำลองที่มี สติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับตามค่าที่คำนวณได้จากมาตรฐาน AS 5100.4-2004 ซึ่งมีค่า เท่ากับ 1.86×10⁶ กก.-ม./เรเดียน

สำหรับแบบจำลองที่ทำการปรับแก้ค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตและสภาพฐานรองรับ พบว่า แบบจำลองที่มีพฤติกรรมการแอ่นตัวเนื่องจากแรงกระแทกใกล้เคียงกับผลการทดสอบมาก ที่สุด คือแบบจำลองที่ปรับลดค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตลง 20% และมีค่าสติฟเนสแบบหมุน ที่ฐานรองรับเท่ากับ 9.3x10⁶ กก.-ม./เรเดียน ส่วนแบบจำลองที่มีความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 ใกล้เคียงกับผลการทดสอบมากที่สุดคือ แบบจำลองที่ปรับเพิ่มค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีต 20% และมีค่าสติฟเนสแบบหมุนที่ฐานรองรับเท่ากับ 9.3x10⁶ กก.-ม./เรเดียน

7.4 ผลการประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของสะพาน

จากการประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของโครงสร้างสะพานห้วยสาม หาง โดยใช้ค่าดัชนีความปลอดภัย (RF) ด้วยวิธีตัวคูณน้ำหนักบรรทุก (LF) ตามมาตรฐาน AASHTO จาก 3 กรณีศึกษา ได้แก่

1) รถบรรทุกประเภท H20-44 จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน

2) รถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน

3) รถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 6 คันแล่นต่อกันเป็นขบวนเต็มทั้ง 2 เลน

พบว่า การประเมินในสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร ค่า RF ของคานคอนกรีตอัดแรง ประเภทแผ่นพื้นทุกตัวมีค่ามากกว่า 1 ในทุกกรณีทั้งการประเมินจากโมเมนต์ดัดและแรงเลือนใน ระดับ Inventory level และ Operating level ส่วนการประเมินในสะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร พบว่า ค่า RF เนื่องจากโมเมนต์ดัดและแรงเลือนของคานคอนกรีตอัดแรงรูปกล่องทุกตัวมีค่า มากกว่า 1 สำหรับกรณีรถบรรทุกประเภท H20-44 จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน และกรณี รถบรรทุกที่ใช้ในประเทศไทย จำนวน 2 คันแล่นเต็มทั้ง 2 เลน สำหรับในกรณีรถบรรทุกที่ใช้ใน ประเทศไทย จำนวน 6 คันแล่นต่อกันเป็นขบวนเต็มทั้ง 2 เลน ค่า RF ของคานคอนกรีตอัดแรงรูป กล่องบางตัวมีค่าน้อยกว่า 1 ในการประเมินโมเมนต์ดัดและแรงเลือนในระดับ Inventory level แต่ การประเมินในระดับ Operating ทั้งจากโมเมนต์ดัดและแรงเลือนพบว่า ค่า RF มีค่ามากกว่า 1

7.5 ข้อเสนอแนะ

จากสมมติฐานที่ใช้ในการปรับแก้แบบจำลอง หากมีการทดสอบสมมติฐานดังกล่าว
 อาจทำให้สมมติฐานมีความน่าเชื่อถือมากยิ่งขึ้น โดยมีข้อเสนอแนะดังต่อไปนี้

ทำการทดสอบสมมติฐานที่ว่า โครงสร้างจะมีสติฟเนสที่มากเมื่อมีแรงภายนอก
 กระทำน้อย และจะมีสติฟเนสที่น้อยลงเมื่อมีแรงภายนอกกระทำมากขึ้น

 ทำการทดสอบสมมติฐานที่ว่า ค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีตของโครงสร้าง สะพานจริงมีความคลาดเคลื่อนไปจากค่าที่ทำการออกแบบ

 2) ในการทดสอบพฤติกรรมของโครงสร้างสะพานควรมีการติดตั้งเครื่องมือตรวจวัดหลาย ตำแหน่งมากขึ้น เพื่อเป็นการป้องกันความผิดพลาดของข้อมูลและทำให้ข้อมูลมีความน่าเชื่อถือ มากยิ่งขึ้น

3) จากการทดสอบและประเมินความสามารถในการรับน้ำหนักบรรทุกของโครงสร้าง สะพานในงานวิจัยนี้ ได้ทำการตรวจวัดและวิเคราะห์ค่าคุณสมบัติทางพลศาสตร์ของโครงสร้าง สะพาน ได้แก่ ความถี่ธรรมชาติและอัตราส่วนความหน่วง จากเครื่องวัดความเร่งที่ติดตั้งบริเวณ กึ่งกลางผิวด้านบนของพื้นสะพาน หากมีการศึกษาเพิ่มเติมและทดสอบโครงสร้างสะพานโดยใช้ ผลการตรวจวัดจากเครื่องวัดความเร็วของเครื่อง falling weight deflectometer มาวิเคราะห์ค่า คุณสมบัติทางพลศาสตร์ข้างต้นเพียงอย่างเดียว อาจจะทำให้การทดสอบมีความง่ายและรวดเร็ว มากยิ่งขึ้น โดยในเบื้องต้นควรทำการทดสอบและวิเคราะห์ผลการตรวจวัดจากเครื่องมือทั้ง 2 เครื่อง เพื่อศึกษาถึงข้อดี ข้อด้อย รวมไปถึงข้อจำกัดของเครื่องมือทั้ง 2 เครื่อง

รายการอ้างอิง

<u>ภาษาไทย</u>

กิตติ จิวโพธิ์เจริญ. <u>การศึกษาการรับน้ำหนักบรรทุกปลอดภัยและอายุการใช้งานของโครงสร้าง</u> <u>สะพานแบบแผ่นพื้น</u>. วิทยานิพนธ์ปริญญามหาบัณฑิต, ภาควิชาวิศวกรรมโยธา คณะ วิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2552.

นเรศ พันธราธร. <u>การออกแบบคอนกรีตอัดแรง</u>. กรุงเทพมหานคร : ไลบรารี่ นาย, 2540.

- ปณิธาน ลักคุณะประสิทธิ์. <u>การวิเคราะห์โครงสร้าง</u>. พิมพ์ครั้งที่ 5. กรุงเทพมหานคร : วิศวกรรม สถานแห่งประเทศไทยในพระบรมราชูปถัมภ์, 2527.
- ปัญญา ชูพานิช. <u>โครงการสำรวจสภาพความเสียหายและทดสอบการรับน้ำหนักของสะพานแบบ</u> SLAB TYPE ในพื้นที่สำนักทางหลวงที่ 5</u>. สำนักงานวิจัยและพัฒนางานทาง กรมทาง หลวง กระทรวงคมนาคม, 2551.
- ปัญญา ชูพานิช. <u>โครงการสำรวจสภาพความเสียหายและทดสอบการรับน้ำหนักของสะพานกรม</u> <u>ทางหลวงในพื้นที่สำนักทางหลวงที่ 2</u>. สำนักงานวิจัยและพัฒนางานทาง กรมทางหลวง กระทรวงคมนาคม, 2551.
- พรชัย ภววงษ์ศักดิ์. <u>การประมวลผลสัญญาณดิจิตอลเบื้องต้น</u>. หนังสือประกอบการเรียนการสอน วิชาการประมวลผลสัญญาณเชิงตัวเลข. มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีมหานคร, 2552.
- มนตรี เดชาสมสกุล. <u>โครงการศึกษาผลกระทบต่อโครงสร้างสะพานในการรับน้ำหนักที่เพิ่มขึ้นและ</u> ออกแบบเพิ่มความแข็งแรงให้กับโครงสร้างสะพาน. สำนักวิจัยและพัฒนาทาง กรมทาง หลวง กระทรวงคมนาคม, 2549.

- รัฐภูมิ ภุมมา. <u>การประเมินสภาพและกำลังรับน้ำหนักของสะพานคอนกรีตเสริมเหล็กที่เสื่อมสภาพ</u>. วิทยานิพนธ์ปริญญามหาบัณฑิต, ภาควิชาวิศวกรรมโยธา คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, 2552.
- ลัญฉกร วุฒิสิทธิกุลกิจ. <u>การใช้งานโปรแกรม Matlab เบื้องต้น</u>. กรุงเทพมหานคร : สำนักพิมพ์แห่ง จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2549.
- วัชรพงษ์ ประสานเกลียว. <u>การประเมินค่าพารามิเตอร์ของแบบจำลองไฟในต์เอลิเมนต์และการ</u> <u>ตอบสนองเชิงพลวัตของโครงสร้างสะพานแบบ Box Girder ภายใต้แรงกระทำจาก</u> <u>รถบรรทุก</u>. วิทยานิพนธ์ปริญญามหาบัณฑิต, ภาควิชาวิศวกรรมโยธา คณะ วิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์, 2546.
- ศูนย์บริการวิชาการแห่งจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย. <u>โครงการตรวจสอบและประเมินสภาพสะพาน</u> <u>เหล็กข้ามทางแยก ถนนพระรามที่ 4 – สาทร</u>. กรุงเทพมหานคร : จุฬาลงกรณ์มหาลัย วิทยาลัย, 2555.

<u>ภาษาอังกฤษ</u>

- Agardh, L. Impact Excitation of Concrete Highway Bridge. <u>12th International Modal</u> <u>Analysis Conference</u>, Honolulu, HI, February 1-4, 1994.
- America Association of State Highway and Transportation Officials (AASHTO). <u>Manual</u> for Condition Evaluation of Bridge, 1994.
- America Association of State Highway and Transportation Officials (AASHTO). <u>AASHTO</u> <u>Standard Specifications for Highway Bridges</u>, 2002.

- America Association of State Highway and Transportation Officials (AASHTO). <u>Manual</u> for Condition Evaluation and Load and Resistance Factor Rating (LRFR) of <u>Highway Bridges</u>, 2003.
- Chopra, A. K. <u>Dynamics of Structures Theory and Applications to Earthquake</u> <u>Engineering</u>. Third edition. Prentice-Hall, 2007.
- Cioara, T. G., and Alampalli, S. Modal Testing of Bridge Structures by Impulse Excitation. <u>19th International Modal Analysis Conference</u>, Orlando, FL, USA, February 5-8, 2001.

Clough, R. W., and Penzien, J. Dynamics of Structures. McGraw-Hill, 1993.

- Computer and Structure Inc. <u>SAP2000 Basic Analysis Reference</u>. Berkeley, California, USA, 1998.
- Green, M. F. Modal Test Methods for Bridges. <u>13th International Modal Analysis</u> <u>Conference</u>, Nashville, Tennessee, USA, February 13-16, 1995.
- Gupta, P. K., Singh, K. K., and Mishra, A. Parametric Study on Behaviour of Box-Girder
 Bridges Using Finite Element Method. <u>Asian Journal of Civil Engineering</u> (Building and Housing) Vol. 11 (2010) : 135-148
- Hardyniec, A. B. <u>Dynamic Testing and Modeling of a Superelevated Skewed Highway</u> <u>Bridge</u>. Master's thesis, Department of Civil Engineering, Faculty of Engineering, Virginia Polytechnic Institute and State University, 2009.
- Hoadley, P. W., and Gomez, J. P. <u>Structural Stiffness Identification of Bridge</u> <u>Superstructures</u>. Virginia Transportation Research Council. Virginia Department of Transportation, 1996.

- Jeffrey, A., Brena, S. F., and Civjan, S. A. <u>Evaluation of Bridge Performance and Rating</u> <u>through Non-Destructive Load Testing</u>. University of Massachusetts Amherst Department of Civil & Environment Engineering, 2009.
- Kong, F., Liang, Z., and Lee, G. C. Responses of a Model Bridge Under Impact and Ambient Excitation. <u>14th International Modal Analysis Conference</u>, Dearborn, Michigan, February 12-15, 1996.
- Pate, J. W. Dynamic Testing of a Highway Bridge. <u>15th International Modal Analysis</u> <u>Conference</u>, Orlando, Florida, February 3-6, 1997.
- Reynolds, P., and Pavic, A. Comparison of Force and Ambient Vibration Measurements on a Bridge. In <u>the XIX International Modal Analysis Conference</u>, Orlando, February, pp. 846-851, 2001.
- Siswobusono, S. E., Chen, S. E., Lei, Z., and Yamak, B. E. Dynamic Load Rating of Rural Bridges. <u>22nd International Modal Analysis Conference</u>, Detroit, Michigan, February, 2004.
- Smith, S. W. <u>The Scientist and Engineer's Guide to Digital Signal Processing</u>. Second edition. California Technical Publishing, 1999.
- Wagner, J., and Burgemeister, J. <u>Piezoelectric Accelerometers Theory and Application</u>. 6th revised edition. Manfred Weber, 2012.
- Warren, G., and Shope, R. Impact Load Method for Structural Assessment of Pier and Bridges. Naval Civil Engineering Laboratory. Port Hueneme, 1992.

- Ying, H. Q., Shen, S., Ying, M., and Lin, J. M. Impact Test Technique for Large-Scale Structure. <u>25th International Modal Analysis Conference</u>, Orlando, FL, USA, February 19-22, 2007.
- Ying, H. Q., Shen, S., Lei, S. H., and Liu, J. M. Yellow River Railway Bridge's Modal Test Exciting with Hammer. <u>17th International Modal Analysis Conference</u>, Kissimmee, Florida, February 8-11, 1999.

ภาคผนวก

ภาคผนวก ก

การสอบเทียบแบบจำลองโดยใช้ข้อมูลจากเครื่องวัดความเร่ง

นอกเหนือจากการใช้เครื่องมือทดสอบแบบปล่อยน้ำหนักที่มีเครื่องวัดความเร็ว (geophones) ประกอบมาด้วย ในการทดสอบได้มีการติดตั้งเครื่องวัดความเร่งที่ตำแหน่งกึ่งกลาง สะพาน เพื่อนำข้อมูลความเร่งที่ตรวจวัดได้ไปศึกษาหาค่าความถี่ธรรมชาติและอัตราส่วน ความหน่วงของโครงสร้าง โดยตัวอย่างความถี่ธรรมชาติที่วิเคราะห์ได้จากวิธี FFT จะแสดงในรูปที่ ก.1(ก) และ ก.1(ข) สำหรับสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตรและ 20 เมตรตามลำดับ



รูปที่ ก.1(ก) ความถี่ธรรมชาติของสะพานที่มีความยาวช่วง 10 เมตร (ข) ความถี่ธรรมชาติของ สะพานที่มีความยาวช่วง 20 เมตร โดยวิธี FFT

จากรูปที่ ก.1 พบว่า ความถี่ธรรมชาติที่วิเคราะห์ได้จากผลการทดสอบด้วยวิธี FFT สามารถวิเคราะห์ค่าความถี่ธรรมชาติได้ 2 โหมด โดยความถี่ธรรมชาติที่วิเคราะห์ได้จากผลการ ทดสอบจะแสดงในตารางที่ ก.1

ตารางที่ ก.1 ความถี่ธรรมชาติที่วิเคราะห์ได้จากผลการทดสอบ

| สะพานที่มีความยาวช่วง | ความถี่ธรรมชาติโหมด 1 (Hz) | ความถี่ธรรมชาติโหมด 2 (Hz) |
|-----------------------|----------------------------|----------------------------|
| 10 เมตร | 12.86 | 21.02 |
| 20 เมตร | 5.44 | 16.04 |

สำหรับแบบจำลองโครงสร้างสะพานที่จะนำมาสอบเทียบคือ แบบจำลองโครงสร้าง สะพาน 3 มิติที่พิจารณาผลของคอนกรีตทับหน้าและราวสะพานเหมือนจริงตามแบบ ซึ่งจากเดิม ในบทที่ 4 การสร้างแบบจำลองจะพิจารณาให้ตัวเชื่อมต่อระหว่างคานหลักเป็นตัวเชื่อมต่อแบบ แข็ง (rigid link) โดยจะสามารถวิเคราะห์ค่าความถี่ธรรมชาติและรูปร่างการสั่นไหวได้ดังรูปที่ ก.2



รูปที่ ก.2 รูปร่างการสั่นไหวในโหมดที่ 1 ถึง 4 ของแบบจำลองที่มีตัวเชื่อมต่อแบบแข็ง

จากรูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองโครงสร้างสะพานในโหมดที่ 2 ถึง 4 ดังรูปที่ ก.2 พบว่าที่บริเวณกึ่งกลางสะพานไม่เกิดการเคลื่อนที่ และเนื่องจากในการทดสอบการปล่อยน้ำหนัก ได้ทำการติดตั้งเครื่องวัดความเร่งไว้ที่บริเวณกึ่งกลางสะพาน ดังนั้นการสั่นไหวในโหมดที่ 2 ถึง 4 ในรูปที่ ก.2 จึงไม่น่าจะตรวจวัดได้จากการทดสอบดังกล่าว

จากรูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองข้างต้น มีความไม่สอดคล้องกับผลการทดสอบ ภาคสนาม ดังนั้นคุณสมบัติของตัวเชื่อมต่อระหว่างคานหลักจึงถูกนำมาพิจารณา ซึ่งในที่นี้จะ พิจารณาให้ตัวเชื่อมต่อระหว่างคานหลักเป็นตัวเชื่อมตัวต่อที่มีความอ่อนตัว สามารถเคลื่อนที่ได้ ในแนวดิ่ง ดังรูปที่ ก.3



รูปที่ ก.3 แบบจำลองโครงสร้างสะพานที่ตัวเชื่อมต่อระหว่างคานหลักสามารถเคลื่อนที่ได้ในแนวดิ่ง

ผลการวิเคราะห์รูปร่างการสั่นไหวและความถี่ธรรมชาติในโหมดต่างๆด้วยโปรแกรม SAP2000 ของแบบจำลองที่มีตัวเชื่อมต่อระหว่างคานหลักที่สามารถเคลื่อนที่ได้ในแนวดิ่ง จะ ได้ผลดังรูปที่ ก.4



รูปที่ ก.4 รูปร่างการสั้นไหวในโหมดที่ 1 ถึง 4 ของแบบจำลองที่มีตัวเชื่อมต่อเคลื่อนที่ได้ในแนวดิ่ง

จากผลการวิเคราะห์รูปร่างการสั่นไหวของแบบจำลองดังรูปที่ ก.4 พบว่า ความถี่ธรรมชาติ และรูปร่างการสั่นไหวที่ตรวจวัดได้จากการทดสอบการปล่อยน้ำหนักน่าจะเป็นรูปร่างการสั่นไหว ในโหมดที่ 1 และโหมดที่ 4 จากแบบจำลอง เนื่องจากในการทดสอบภาคสนามได้ทำการติดตั้ง เครื่องวัดความเร่งไว้ที่บริเวณกึ่งกลางของช่วงสะพานทดสอบ ดังนั้นรูปร่างการสั่นไหวในโหมดที่ 2 และโหมดที่ 3 จากแบบจำลองจึงไม่น่าจะตรวจวัดได้จากการทดสอบดังกล่าว

การปรับแก้แบบจำลองให้มีค่าความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 ใกล้เคียงกับผลการทดสอบ นั้น จะทำการปรับแก้โดยมีสมมติฐานดังต่อไปนี้

1) ค่าโมดูลัสยืดหยุ่น (E) ของคอนกรีตของโครงสร้างจริงมีความคลาดเคลื่อนไปจากค่าที่ ออกแบบ

 สภาพฐานรองรับของโครงสร้างสะพานจริงมีพฤติกรรมอยู่ระหว่างสภาพฐานรองรับ แบบยึดหมุนกับแบบยึดแน่น

ในการปรับแก้สภาพฐานรองรับของแบบจำลองจะทำการใส่สปริงแบบหมุน (rotational spring) ไปที่ฐานรองรับและปรับค่าสติฟเนสจนได้ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองในโหมดที่ 1 มี ค่าใกล้เคียงกับผลการทดสอบ ตามสมมติฐานข้างต้น โดยความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองที่ทำ การปรับแก้แล้วจะแสดงในตารางที่ ก.2

| - | | | | | |
|---------------|---|---|---|--------------------|--------------------|
| ช่วง สะพาน | สภาพฐานรองรับ | f _{้c} คอนกรีต อัดแรง (ksc) | f _c คอนกรีต หล่อในที่ (ksc) | f _{mode1} | f _{mode2} |
| | Ŕ | ่าที่ตรวจวัดได้ | | 12.86 | 21.02 |
| | แบบยึดหมุน | 350 | 250 | 9.17 | 24.67 |
| 10 | แบบยึดแน่น | 350 | 250 | 15.15 | 24.81 |
| าบ | แบบยึดหมุน | 950 | 1300 | 12.86 | 34.41 |
| PQJ N I 9 | สปริงแบบหมุนที่มี สติฟเนส เท่ากับ 3.43x10 ⁷ กก./ม. | 350 | 250 | 12.86 | 24.74 |
| | Ŕ | าที่ตรวจวัดได้ | | 5.44 | 16.04 |
| | แบบยึดหมุน | 350 | 250 | 3.82 | 20.11 |
| 20 | แบบยึดแน่น | 350 | 250 | 7.51 | 20.21 |
| 20 | แบบยึดหมุน | 950 | 1300 | 5.44 | 28.05 |
| เมตร - | สปริงแบบหมุนที่มี สติฟเนส เท่ากับ 2.81x10 ⁷ กก./ม. | 350 | 250 | 5.44 | 20.17 |

ตารางที่ ก.2 ความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองที่ปรับแก้แล้ว

จากตารางที่ ก.2 พบว่าการปรับแก้แบบจำลองสะพานให้มีความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 ใกล้เคียงกับผลการทดสอบนั้น การปรับแก้แบบจำลองโดยการปรับค่าโมดูลัสยืดหยุ่นของคอนกรีต เพียงอย่างเดียว จะต้องทำการปรับให้มีค่าเพิ่มขึ้นกว่าค่าที่ออกแบบถึง 280 % ดังนั้นในการ ปรับแก้แบบจำลองให้มีพฤติกรรมใกล้เคียงกับโครงสร้างจริง จึงจะทำการปรับค่าสติฟเนสแบบ หมุนที่ฐานรองรับจนแบบจำลองมีค่าความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 ใกล้เคียงกับผลการทดสอบ มากที่สุด

สำหรับค่าความถี่ธรรมชาติของแบบจำลองสะพานในโหมดที่ 2 จากตารางที่ ก.2 พบว่ามี ค่าที่เปลี่ยนแปลงไปเพียง 0.5% เมื่อมีการเปลี่ยนแปลงสภาพฐานรองรับจากแบบยึดหมุนเป็นแบบ ยึดแน่น ดังนั้นการปรับแก้แบบจำลองสะพานให้มีความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 2 สอดคล้องกับผล การทดสอบจึงจะทำการปรับแก้ค่าสติฟเนสในแนว R1 ของตัวเชื่อมต่อระหว่างคานหลักใน แบบจำลอง ดังรูปที่ ก.5



รูปที่ ก.5 การหมุนในแนว R1 ของตัวเชื่อมต่อระหว่างคานหลัก

แบบจำลองที่ทำการปรับแก้ค่าสติฟเนสแบบหมุนในแนว R1 ดังรูปที่ ก.3 จนมีค่าความถึ่ ธรรมชาติในโหมดการสั้นไหวที่ 2 ใกล้เคียงกับผลการทดสอบ จะแสดงในตารางที่ ก.2

| 1 | | | | |
|------------|----------|----------------|-----|------------|
| a | 0 | 92 | a 1 | ~ ~ ~ ~ |
| ตารางท ก.3 | แบบจาลอง | สะพานหิวยสามหา | งทป | รับแก้แล้ว |

| ช่วงสะพาน | 10 เมตร | 20 เมตร |
|--|-----------------------|----------------------|
| f' _c คอนกรีตอัดแรง (ksc) | 350 | 350 |
| f' _c คอนกรีตหล่อในที่ (ksc) | 250 | 250 |
| สติฟเนสของสปริงแบบหมุนที่ | | |
| ฐานรองรับ | 3.43x10 ⁷ | 2.81x10 ⁷ |
| (กกม./เรเดียน) | | |
| สติฟเนสของตัวเชื่อมระหว่างคาน | | |
| หลัก | 1.395x10 ⁸ | 7x10 ⁸ |
| (กกม./เรเดียน) | | |
| ความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 1 (Hz) | 12.74 | 5.44 |
| ความคลาดเคลื่อนจากผลการ | 0.0 | 0 |
| ทดสอบ (%) | 0.9 | U |
| ความถี่ธรรมชาติในโหมดที่ 2 (Hz) | 21.02 | 16.88 |
| ความคลาดเคลื่อนจากผลการ | 0 | 5.0 |
| ทดสอบ (%) | U | J.Z |

แบบจำลองสะพานที่ทำการปรับแก้จนมีความถี่ธรรมชาติใกล้เคียงกับผลการทดสอบจะ ถูกนำมาให้แรงกระทำแบบกระแทกในโปรแกรม SAP2000 โดยตำแหน่งที่ให้แรงกระทำจะเป็น ตำแหน่งเดียวกันกับตำแหน่งที่ทดสอบการปล่อยน้ำหนักกระทำกับโครงสร้างสะพานจริง (ในบทที่ 3) ลักษณะของแรงที่กระทำกับแบบจำลองจะแสดงในรูปที่ ก.6



รูปที่ ก.6 ลักษณะของแรงที่กระทำในแบบจำลอง

ค่าการแอ่นตัวที่ผิวสะพาน ณ ตำแหน่งต่างๆของแบบจำลองที่ถูกแรงกระทำดังรูปที่ ก.6 จะถูกนำมาเปรียบเทียบกับการแอ่นตัวของโครงสร้างสะพานจริงเนื่องจากแรงกระทำจากเครื่อง falling weight deflectometer ที่ตำแหน่งเดียวกัน ได้ผลดังรูปที่ ก.7 ถึงรูปที่ ก.12



รูปที่ ก.7 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S1 เทียบกับผลทดสอบ



รูปที่ ก.8 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S2 เทียบกับผลทดสอบ



รูปที่ ก.9 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 10 เมตร แนวทดสอบ S3 เทียบกับผลทดสอบ







รูปที่ ก.11 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L2 เทียบกับผลทดสอบ



รูปที่ ก.12 การแอ่นตัวของแบบจำลองสะพานช่วง 20 เมตร แนวทดสอบ L3 เทียบกับผลทดสอบ

ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นายธีริทธิ์ วุฒิศิริศาสตร์ เกิดวันที่ 1 ตุลาคม พ.ศ. 2528 ที่จังหวัดกรุงเทพมหานคร สำเร็จ การศึกษาในระดับมัธยมศึกษาจากโรงเรียนเตรียมอุดมศึกษา จังหวัดกรุงเทพมหานคร ต่อมาได้ สำเร็จการศึกษาระดับปริญญาวิศวกรรมศาสตร์บัณฑิต ภาควิชาวิศวกรรมโยธา คณะ วิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในปีการศึกษา 2550 และเข้าศึกษาต่อในหลักสูตร วิศวกรรมศาสตร์ มหาบัณฑิต สาขาวิศวกรรมโครงสร้าง ภาควิศวกรรมโยธา จุฬาลงกรณ์ มหาวิทยาลัย เมื่อ พ.ศ. 2552 โดยทำการศึกษาและวิจัยเกี่ยวกับการสอบเทียบแบบจำลอง คอมพิวเตอร์ของโครงสร้างสะพานโดยการทดสอบด้วยเครื่องปล่อยน้ำหนัก