



บทที่ 3

วิธีดำเนินการวิจัย

งานวิจัยครั้งนี้ต้องการศึกษาเปรียบเทียบตัวสถิติที่ใช้ตรวจสอบข้อสมมติปกติในการวิเคราะห์ความถดถอยเชิงเส้นอย่างง่าย ของวิธีการทดสอบ 3 วิธี คือ วิธีของทิตเจน, มัวร์ และเบคแมน (TMB) วิธีของเมอวิน จี มาราชิงห์ (M) และวิธีของจีแบร์รี (GB) จะศึกษาในกรณีที่ความผิดพลาดมีการแจกแจงแบบเบ้ และแบบหางยาวกว่าการแจกแจงปกติ ซึ่งงานวิจัยครั้งนี้เป็นงานวิจัยเชิงทดลอง โดยใช้วิธีมอนติคาร์โล (Monte Carlo method) มาช่วยในการหาค่าตอบของปัญหาที่ต้องการศึกษา ดังนั้นในส่วนแรก ของบทนี้จะกล่าวถึงวิธีมอนติคาร์โลเพื่อเป็นพื้นฐานในการศึกษาวิจัย จากนั้นก็จะกล่าวถึงแผนการทดลอง ขั้นตอนการวิจัยแต่ละขั้นตอน ผังงานและโปรแกรมที่ใช้ในงานวิจัยตามลำดับ

3.1 วิธีมอนติคาร์โล (Monte Carlo Method)

วิธีมอนติคาร์โลเป็นวิธีการจำลองตัวแบบทางคณิตศาสตร์วิธีหนึ่งที่นิยมใช้กัน อย่างแพร่หลายในปัจจุบัน ซึ่งหลักการของวิธีมอนติคาร์โลนั้นเป็นการจำลองตัวเลขสุ่ม (random number) มาช่วยในการค้นหาค่าตอบของปัญหาที่ต้องการศึกษา สำหรับในงานวิจัยครั้งนี้จะใช้วิธีมอนติคาร์โลมาช่วยในการสร้างข้อมูลให้มีการแจกแจงต่างๆ ตามที่เราต้องการ โดยขั้นตอนของวิธีมอนติคาร์โล มีอยู่ 3 ขั้นตอน ดังนี้

3.1.1 การสร้างตัวเลขสุ่ม ตัวเลขสุ่มถือเป็นสิ่งที่สำคัญมากในการจำลองค่า โดยวิธีมอนติคาร์โล ทั้งนี้เพราะตัวเลขสุ่มที่สร้างขึ้นมาจะถูกนำไปใช้ในการสร้างประชากรเพื่อให้มีลักษณะการแจกแจงแบบต่าง ๆ ตามที่เราต้องการศึกษา ดังนั้นในขั้นตอนนี้ผู้วิจัยจึงต้องระมัดระวังในการสร้างตัวเลขสุ่ม โดยอาศัยหลักการที่ว่าจะต้องสร้างตัวเลขสุ่มให้มีลักษณะการแจกแจงแบบสม่ำเสมอในช่วง $(0, 1)$ ซึ่งวิธีการสร้างตัวเลขสุ่มนั้นมีผู้เสนอไว้หลายวิธี แต่วิธีหนึ่งที่ดีก็คือ วิธีของไวท์ และชมิคท์ (White and Schmidt, 1975) เพราะให้ตัวเลขสุ่มที่มีลักษณะการแจกแจงสม่ำเสมอในช่วง $(0, 1)$ และตัวเลขสุ่มแต่ละค่าเป็นอิสระต่อกัน ดังรายละเอียดที่ได้แสดงไว้ในภาคผนวก ก.

3.1.2 การประยุกต์ตัวเลขลุ่มให้สามารถใช้ได้กับปัญหาที่ต้องการศึกษา ซึ่งขั้นตอนนี้อยู่กับลักษณะของปัญหา บางปัญหาอาจจะไม่ใช่ตัวเลขลุ่มโดยตรงแต่อาจจะมีขั้นตอนอื่น ๆ อีกหลายขั้นตอนซึ่งบางขั้นตอนต้องใช้ตัวเลขลุ่ม

3.1.3 การทดลองซ้ำ ๆ (replication) เมื่อสามารถประยุกต์ตัวเลขลุ่มให้ใช้กับปัญหาได้แล้ว ขั้นตอนต่อไปก็คือ การทดลองโดยใช้กระบวนการลุ่ม (random process) มากกระทำในลักษณะที่ซ้ำ ๆ กันเพื่อหาคำตอบของปัญหาที่ต้องการศึกษา

3.2 แผนการทดลอง

งานวิจัยครั้งนี้ผู้วิจัยมีวัตถุประสงค์เพื่อเปรียบเทียบอำนาจการทดสอบ และความสามารถในการควบคุมความน่าจะเป็นของความคลาดเคลื่อนประเภทที่ 1 ของตัวสถิติ 3 ตัว คือตัวสถิติของวิธีการของทิตเจน, มัวร์ และเบคแมน (TMB) ของวิธีการของเมอวิน (M) และของวิธีการของจีแบร์รี (GB) โดยมีแผนการทดลองดังนี้

3.2.1 ศึกษากรณีการวิเคราะห์ความถดถอยเชิงเส้นอย่างง่าย โดยใช้ตัวแบบเชิงเส้นดังนี้

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \epsilon_i \quad i=1, 2, 3, \dots, n$$

3.2.2 การแจกแจงของความผิดพลาดที่ศึกษามี 2 ลักษณะดังแสดงในตารางที่ 3.1

ตารางที่ 3.1 แสดงลักษณะการแจกแจงของความผิดพลาดและค่าพารามิเตอร์ที่ใช้ศึกษา

แบบทางยาวกว่าการแจกแจงปกติ	แบบเบ้
1. สเกลคอนทามิเนตอร์มอล ศึกษากรณี $\mu = 0, \sigma^2 = 1$ $c = 3, 5, 10$ และ $p = 5\%, 10\%, 25\%$	1. ลอกนอร์มอล ศึกษากรณี $\mu = 0, \sigma^2 = 0.1, 0.3, 0.5, 0.7$
2. โลเคชันคอนทามิเนตอร์มอล ศึกษากรณี $\mu = 0, \sigma^2 = 1$ $a = 3, 5, 15$ และ $p = 5\%, 10\%, 25\%$	2. แกมมา ศึกษากรณี $\alpha = 1, 2, 3$ และ 10 เมื่อ $\beta = 1$
3. แบบทิต ศึกษากรณี $n = 20$ α ระดับความเป็นอิสระ = 18	3. ไวบูลล์ ศึกษากรณี $\alpha = 1, 2, 3$ และ 10 เมื่อ $\beta = 1$

3.2.3 กำหนดขนาดตัวอย่าง (sample size) ให้มีขนาด 3 ระดับ คือ 20 , 50 และ 100

3.2.4 จำนวนค่าผิดปกติที่ศึกษา $k = 1, 2, 3$ ทุกขนาดตัวอย่างที่ศึกษา

3.3 ขั้นตอนการวิจัย

สามารถแบ่งออกเป็น 4 ขั้นตอนหลัก ๆ ดังนี้

3.3.1 การสร้างโปรแกรมย่อยสำหรับการแจกแจงของความผิดพลาด (e) ตามที่กำหนดในแผนการทดลอง

3.3.2 การสร้างข้อมูล (x, y) ให้มีความสัมพันธ์เชิงเส้นตรง

3.3.3 การคำนวณค่าสถิติทั้ง 3 วิธี คือวิธีของทีตเจน, มัวร์ และเบคแมน วิธีของเมอวิน จี มารราซิงห์ และวิธีของจีแบร์รี

3.3.4 การหาค่าความน่าจะเป็นของความคลาดเคลื่อนประเภทที่ 1 และอำนาจการทดสอบสำหรับทดสอบสมมติฐานเกี่ยวกับค่าผิดปกติ

รายละเอียดของแต่ละขั้นตอน มีดังต่อไปนี้

3.3.1 การสร้างโปรแกรมย่อยสำหรับการแจกแจงของความผิดพลาด

ในการสร้างลักษณะการแจกแจงแบบต่าง ๆ นั้น จะต้องอาศัยตัวเลขสุ่มเป็นพื้นฐานในการสร้าง และภาษาคอมพิวเตอร์ที่ใช้เขียนโปรแกรมก็คือ ภาษาฟอร์แทรนโฟ (FORTRAN IV) บนเครื่อง IBM 370/3031 ณ สถาบันบริการคอมพิวเตอร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย สำหรับรายละเอียดในการสร้างการแจกแจงแบบต่าง ๆ เป็นดังนี้

ก) การแจกแจงแบบสเกลคอนทามิเนตอร์มอล สร้างโดยใช้วิธีการแปลงข้อมูลที่มาจากการแจกแจงปกติ โดยมีขั้นตอนการสร้าง 2 ขั้นตอน คือ

ขั้นแรก สร้างการแจกแจงแบบปกติ ซึ่งโดยทั่วไปแล้วจะใช้วิธีของ Box และ Muller (1958) ซึ่งเป็นวิธีที่สร้างการแจกแจงแบบปกติที่มีค่าเฉลี่ยเป็น μ และความแปรปรวนเป็น σ^2 โดยที่ $DMEAN$ และ $(SIGMA)^2$ คือ ค่าเฉลี่ย และความแปรปรวนที่กำหนด (รายละเอียดของโปรแกรมได้แสดงไว้ในภาคผนวก ก. สร้างไว้โดยใช้ชื่อฟังก์ชัน `NORMAL(DMEAN, SIGMA)`)

ขั้นที่สอง สร้างการแจกแจงแบบสเกลคอนทามิเนตอร์มอล โดยส่วนหนึ่งมาจาก `NORMAL(DMEAN, SIGMA)` ด้วยความน่าจะเป็น $1-p$ อีกส่วนหนึ่งได้จาก

NORMAL(DMEAN, SIGM2) ด้วยความน่าจะเป็น p โดยที่ DMEAN, SIGMA และ p เป็น ค่าเฉลี่ย ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน และเปอร์เซ็นต์การปลอมปน ตามลำดับ ส่วน SIGM2 เป็นผลคูณของค่า scale factor(c) กับ SIGMA สำหรับรายละเอียดของโปรแกรมได้แสดงไว้ในภาคผนวก ก.

ข) การแจกแจงแบบโลเคชันคอนทามิเนเตอร์มอล ใช้หลักการสร้างทำนองเดียวกับข้อ ก) โดยส่วนหนึ่งสร้างจาก NORMAL(DMEAN, SIGMA) ด้วยความน่าจะเป็น $1-p$ อีกส่วนหนึ่งสร้างจาก NORMAL(DMEAN2, SIGMA) ด้วยความน่าจะเป็น p เมื่อ DMEAN2 เป็นผลบวกของค่า location factor(a) กับ DMEAN สำหรับรายละเอียดของโปรแกรมได้แสดงไว้ในภาคผนวก ก.

ค) การแจกแจงแบบที สร้างเป็นฟังก์ชันชื่อว่า TDIST(NDF, DMEAN, SIGMA) เมื่อต้องการเรียกใช้ฟังก์ชันนี้ทำได้โดยการเรียกชื่อฟังก์ชันเท่านั้นจะได้ผลลัพธ์คือค่าตัวแปร TDIST ที่มีระดับความเป็นอิสระ (degree of freedom) เป็น NDF ซึ่งสร้างจากสัดส่วนการแจกแจงแบบปกติ และการแจกแจงแบบโคสแควร์ที่มีระดับความเป็นอิสระเป็น NDF สำหรับรายละเอียดของโปรแกรมได้แสดงไว้ในภาคผนวก ก.

ง) การแจกแจงแบบลอกนอร์มอล สร้างโดยการหาค่า exponential ของฟังก์ชัน NORMAL(DMEAN, SIGM3) เมื่อ DMEAN และ SIGM3 เป็นค่าเฉลี่ย และส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานของการแจกแจงปกติ ตามลำดับ สำหรับรายละเอียดได้แสดงไว้ในภาคผนวก ก.

จ) การแจกแจงแบบแกมมา สร้างเป็นฟังก์ชันชื่อว่า GAMMA(ALPHA1, BETA1) เมื่อต้องการเรียกใช้ฟังก์ชันนี้ทำได้โดยการเรียกชื่อฟังก์ชันเท่านั้น จะได้ผลลัพธ์คือค่าตัวแปร GAMMA ที่มีการแจกแจงแบบแกมมา โดยสามารถกำหนดค่า ALPHA1 และ BETA1 ตามที่ต้องการศึกษาเพื่อให้ได้ค่าเฉลี่ยเป็น ALPHA1*BETA1 และความแปรปรวนเป็น ALPHA1*(BETA1)² ตามลำดับ สำหรับรายละเอียดของโปรแกรมได้แสดงไว้ในภาคผนวก ก.

ฉ) การแจกแจงแบบไวบูลล์ สร้างเป็นฟังก์ชันชื่อว่า WEIBUL(ALPHA1, BETA1) เมื่อต้องการเรียกใช้ฟังก์ชันนี้ทำได้โดยการเรียกชื่อฟังก์ชันเท่านั้น จะได้ผลลัพธ์คือค่าตัวแปร WEIBUL ที่มีการแจกแจงแบบไวบูลล์ โดยสามารถกำหนดค่า ALPHA1 และ BETA1 ตามที่ต้องการศึกษาเพื่อให้ได้ค่าเฉลี่ยเป็น BETA1* $\Gamma(1+1/ALPHA1)$ และความแปรปรวนเป็น (BETA1)²* $[\Gamma(1+2/ALPHA1) - \Gamma^2(1+1/ALPHA1)]$ ตามลำดับ สำหรับรายละเอียดของโปรแกรมได้แสดงไว้ในภาคผนวก ก.

3.3.2 การสร้างข้อมูล (x, y) ให้มีความสัมพันธ์เชิงเส้นตรง

สามารถแบ่งออกเป็น 2 กรณี คือ

กรณีที่ 1 เมื่อการแจกแจงของความผิดพลาดเป็นแบบ หางยาวกว่าการแจกแจงแบบปกติ

โดยขั้นแรกจะสร้างตัวแปรอิสระ X ก่อน จากนั้นจึงสร้างการแจกแจงของความผิดพลาดตามที่ต้องการศึกษา คือ แบบสเกลคอนทามิเนตอร์มอล โลเคชันคอนทามิเนตอร์มอล และแบบที่โดยสร้างทีละการแจกแจง จากนั้นจึงกำหนดค่าพารามิเตอร์ ϵ ที่มีขนาด 2×1 คือ ϵ_0 กับ ϵ_1 แล้วแทนค่าต่าง ๆ ที่ได้ตามรูปแบบความสัมพันธ์เชิงเส้นตรงอย่างง่ายคือ

$$y = X\epsilon + \epsilon$$

เมื่อ $\epsilon = (\epsilon_0, \epsilon_1)'$ ในงานวิจัยครั้งนี้ใช้ค่า $\epsilon_0 = 10$ และ $\epsilon_1 = 1$ ก็จะได้ตัวแปร y มีการแจกแจงตามรูปแบบดังกล่าว

กรณีที่ 2 เมื่อการแจกแจงของความผิดพลาดเป็นแบบเบ้

ขั้นแรกจะสร้างตัวแปรอิสระ X ก่อน จากนั้นจึงสร้างตัวแปรตาม (y) ให้มีการแจกแจงแบบเบ้ตามที่ต้องการศึกษา คือ แบบลอกนอร์มอล แกมมา และไวบูลล์ แล้วอาศัยการแปลงที่อยู่ในรูปยกกำลังของ Box และ Cox เพื่อสร้างตัวแปรที่มีความสัมพันธ์เชิงเส้นกับ X ตามรูปแบบของความสัมพันธ์ คือ

$$y = X\epsilon + \epsilon$$

เมื่อ ϵ เป็นค่าพารามิเตอร์ที่ถูกกำหนดขึ้นมา โดย $\epsilon_0 = 10$ และ $\epsilon_1 = 1$

λ เป็นค่าพารามิเตอร์ของการแปลงที่อยู่ในรูปยกกำลังของ Box และ Cox ซึ่งจะนำไปใช้ในการประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอย (β) (ดูรายละเอียดในภาคผนวก ค) และ ϵ เป็นความผิดพลาดที่มีการแจกแจงเป็นแบบสมมาตร และเป็นแบบปกติโดยประมาณ ซึ่งเราสามารถตรวจสอบการแจกแจงแบบปกติโดยใช้ตัวสถิติของ Shapiro และ Wilk

สำหรับการสร้างค่าผิดปกติของแต่ละการแจกแจงของความผิดพลาดที่ต้องการศึกษา มีดังนี้

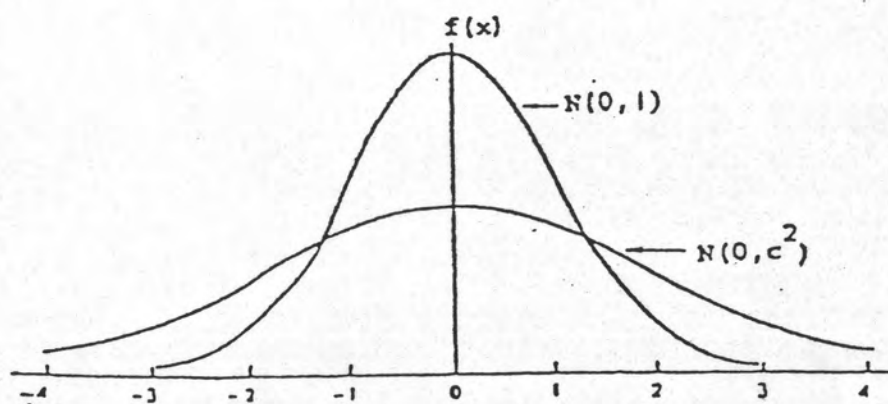
1. การแจกแจงแบบสเกลคอนทามิเนตอร์มอล ใช้ฟังก์ชันการสร้างค่าผิดปกติ ดังนี้

$$f(x) = (N - N_1)(1-p)N(0,1) + N_1 p N(0, c^2)$$

เมื่อ N เป็นจำนวนข้อมูลทั้งหมด และ N_1 เป็นจำนวนข้อมูลที่ผิดปกติ

c เป็น scale factor ที่ทำให้เกิดค่าผิดปกติ

p เป็น เปอร์เซ็นต์ของการปลอมปน ในงานวิจัยนี้ใช้ $p = 5\%$, 10% และ 25%



รูปที่ 3.1 แสดงการแจกแจงแบบสเกลคอนทามิเนตอร์มอล เมื่อ variance = c^2 โดยที่ $c = 3, 5, 10$ ตามลำดับ

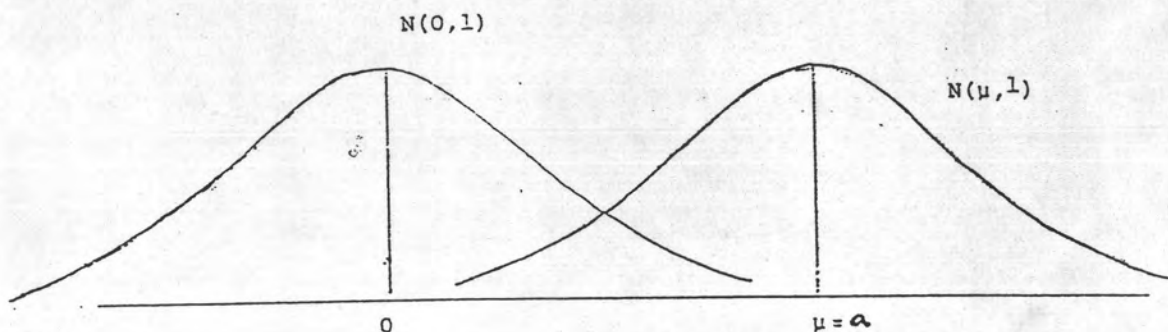
2. การแจกแจงแบบโลเคชันคอนทามิเนตอร์มอล ใช้ฟังก์ชันการสร้างค่าผิดปกติ ดังนี้

$$f(x) = (N - N_1)(1-p)N(0,1) + N_1 p N(a, 1)$$

เมื่อ N เป็นจำนวนข้อมูลทั้งหมด และ N_1 เป็นจำนวนข้อมูลที่ผิดปกติ

a เป็น location factor ที่ทำให้เกิดค่าผิดปกติ

p เป็น เปอร์เซ็นต์ของการปลอมปน ในงานวิจัยนี้ใช้ $p = 5\%$, 10% และ 25%

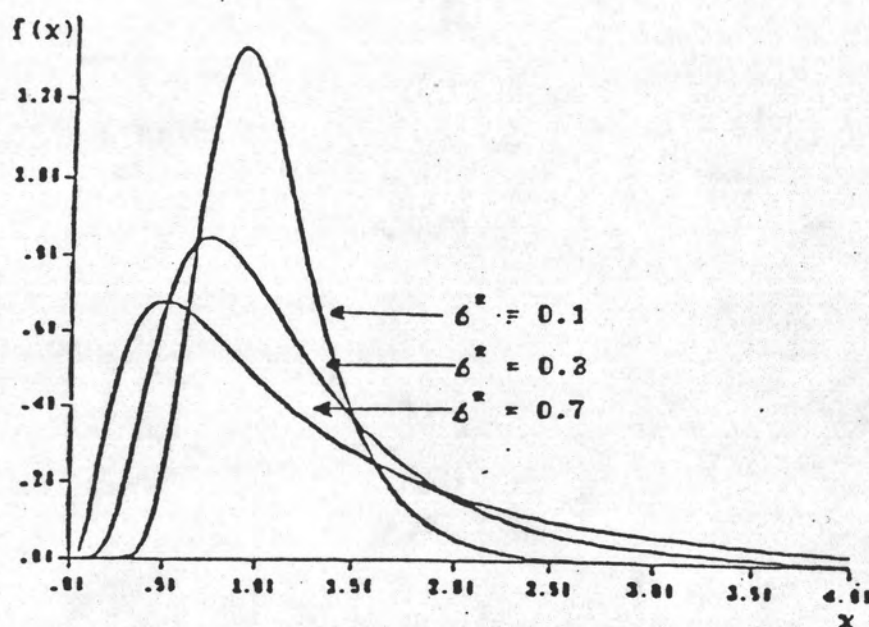


รูปที่ 3.2 แสดงการแจกแจงแบบโลเคชันคอนทามิเนตอร์มอล เมื่อ mean(μ) = a โดยที่ $a = 3, 5, 15$ ตามลำดับ

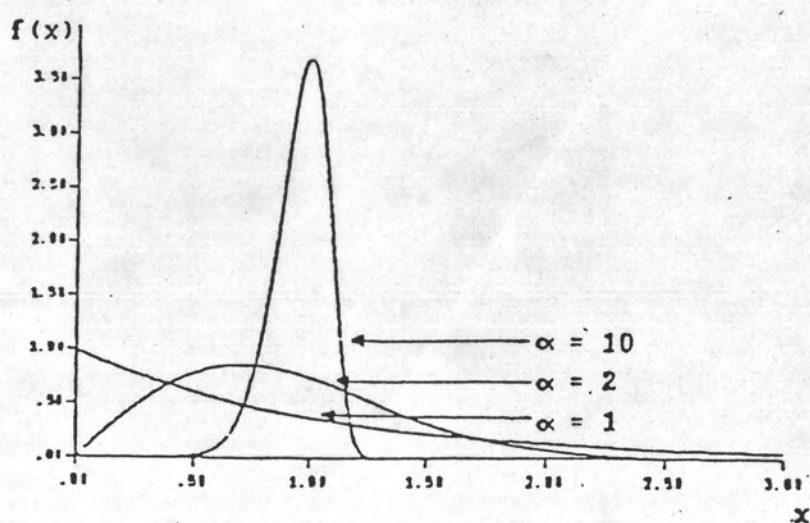
3. การแจกแจงแบบที่ ลอกนอร์มอล แกมมา และไวบูลล์ ใช้เกณฑ์การ
สร้างค่าผิดปกติ โดยทำให้เป็นค่าสูงมากผิดปกติ(มนตรี, 2529) ดังนี้

$$O_u = \text{MEAN} + 3.5 \times \text{STD}$$

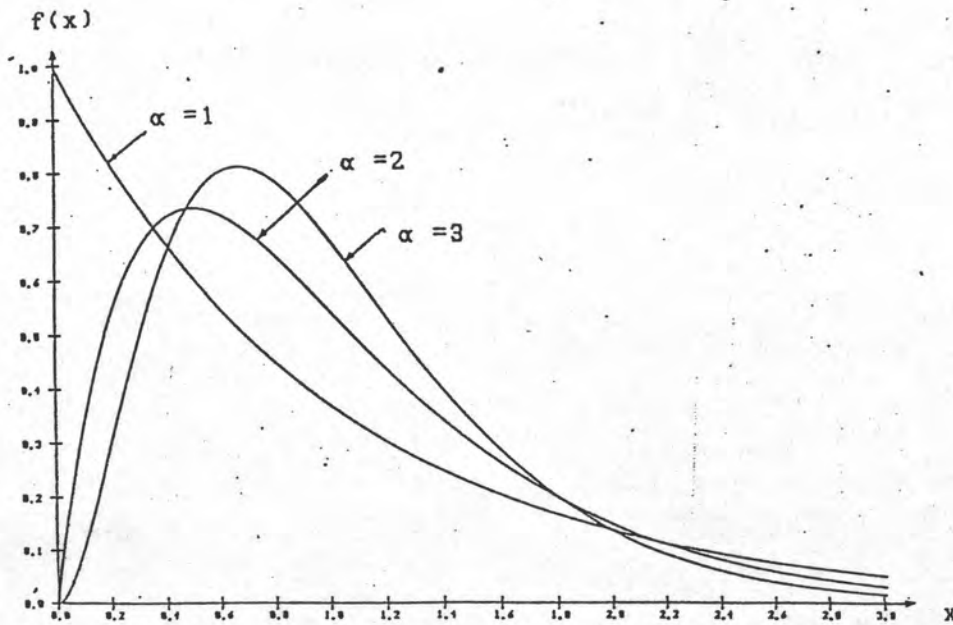
เมื่อ O_u คือค่าผิดปกติ ส่วน MEAN และ STD เป็นค่าเฉลี่ย และส่วนเบี่ยงเบน
มาตรฐานของประชากร ตามลำดับ



รูปที่ 3.3 แสดงการแจกแจงแบบลอกนอร์มอล เมื่อ $\mu=0$ $\sigma^2 = 0.1, 0.3, 0.7$



รูปที่ 3.4 แสดงการแจกแจงแบบไวบูลล์ เมื่อ $\beta = 1$ $\alpha = 1, 2, 10$



รูปที่ 3.5 แสดงการแจกแจงแบบแกมมา เมื่อ $\beta = 1$ $\alpha = 1, 2, 3$

3.3.3 การคำนวณค่าตัวสถิติทั้ง 3 วิธี คือวิธีของทิตเจน, มัวร์ และเบคแมน (TMB) วิธีของเมอวิน จี มาราชิงห์ (M) และวิธีของจีแบร์รี (GB)

หลังจากสร้างข้อมูล (x, y) ให้มีความสัมพันธ์เชิงเส้นตามรูปแบบที่ต้องการได้แล้ว ขั้นตอนต่อไปก็คือการคำนวณค่าตัวสถิติทั้ง 3 วิธี โดยเริ่มการคำนวณค่าตัวสถิติของวิธี TMB และวิธี GB ก่อน จากนั้นจึงค่อยคำนวณค่าตัวสถิติของวิธี M โดยมีส่วนตอนการคำนวณค่าตัวสถิติทั้ง 3 วิธี ดังนี้

1. การคำนวณค่าสถิติของวิธี TMB และวิธี GB ขั้นแรกทำการประมาณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอย (β) และหาความคลาดเคลื่อน (residual) จากนั้นก็นำค่าความคลาดเคลื่อนที่ได้ไปหาค่าความคลาดเคลื่อนมาตรฐาน (studentized residual หรือบางครั้งเรียก standardized residual) ขั้นต่อมาทำการคำนวณตัวสถิติของวิธี TMB โดยนำค่าความคลาดเคลื่อนมาตรฐานที่คำนวณได้ทุกค่ามาใส่ค่าสัมบูรณ์ (absolute) แล้วเลือกค่าความคลาดเคลื่อนมาตรฐานที่มีค่าสูงสุด (maximum absolute studentized residual) จะได้ตัวสถิติของวิธี TMB ขั้นสุดท้ายคำนวณตัวสถิติของวิธี GB ได้โดยการนำตัวสถิติของวิธี TMB มายกกำลังสอง แล้วหารด้วยผลต่างของขนาดตัวอย่าง กับจำนวนตัวแปรอิสระ (ดูรายละเอียดของตัวสถิติวิธี TMB และวิธี GB ได้ในบทที่ 2)

2. การคำนวณค่าสถิติของวิธี M ขั้นแรกทำการกำหนดจำนวนรอบสูงสุดที่จะทำการวิเคราะห์ความถดถอย (k^*) ซึ่งมีค่าตั้งแต่ 2 ถึง 5 รอบ จากนั้นก็ทำการคำนวณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอย ค่าความคลาดเคลื่อน (residual) ค่าความคลาด

เคลื่อนที่ปรับแล้วที่มีค่าสูงสุด (maximum adjusted residual, t_1) และคำนวณค่าผลรวมกำลังสองของความคลาดเคลื่อน ในแต่ละรอบ จากนั้นก็คำนวณค่า

$$Q_{k*} = \sum_{i=1}^{k*} (t_i)^2$$

และค่าตัวสถิติทดสอบ

$$F_{k*} = (S - Q_{k*}) / S$$

$$\text{เมื่อ } S = (n-p)s^2 \text{ โดยที่ } s^2 = \sum_{i=1}^n \epsilon_i^2 / (n-p)$$

ดังนั้น S ก็คือ ผลรวมกำลังสองของความคลาดเคลื่อน (ดูรายละเอียดของวิธีการของเมอวิน (M) และขั้นตอนการคำนวณได้ในบทที่ 2)

3.3.4 การคำนวณค่าความน่าจะเป็นของความคลาดเคลื่อนประเภทที่ 1

และอำนาจการทดสอบ

เมื่อคำนวณค่าตัวสถิติทั้ง 3 วิธีเสร็จ ก็นำค่าตัวสถิติที่คำนวณได้ไปเปรียบเทียบกับค่าวิกฤตตามระดับนัยสำคัญ ซึ่งใช้ $\alpha = 0.05$ และ 0.01 เพื่อหาข้อสรุปเกี่ยวกับสมมติฐาน ดังนั้นในขั้นตอนนี้จึงต้องกล่าวถึง วิธีการนับจำนวนครั้งที่ปฏิเสธสมมติฐานว่างของการวิจัยนี้

การนับจำนวนครั้งที่ปฏิเสธสมมติฐานว่าง ในงานวิจัยนี้ทดลองเมื่อค่าผิดปกติมีจำนวน 1, 2 และ 3 ค่า ตามลำดับ ในกรณีที่มีค่าผิดปกติ 1 ค่า การนับจำนวนครั้งที่ปฏิเสธสมมติฐานว่างมีหลักการดังนี้ จะทำการทดลอง 2 ครั้งเพื่อตัดสินใจว่าจะยอมรับ หรือปฏิเสธสมมติฐานว่าง โดยที่การทดลองครั้งแรกจะต้องปฏิเสธสมมติฐานว่าง ครั้งที่สองจะต้องยอมรับสมมติฐานว่าง จึงจะสรุปได้ว่ามีค่าผิดปกติ 1 ค่า ส่วนกรณีอื่น ๆ จะยอมรับสมมติฐานว่าง กรณีที่มีค่าผิดปกติ 2 ค่า ก็มีหลักการนับจำนวนครั้งที่ปฏิเสธ H_0 ดังนี้คือ จะทำการทดลอง 3 ครั้งเพื่อตัดสินใจว่าจะยอมรับหรือปฏิเสธสมมติฐานว่าง โดยที่ครั้งที่หนึ่งและสองจะต้องปฏิเสธสมมติฐานว่าง ส่วนครั้งที่สามจะต้องยอมรับสมมติฐานว่าง จึงจะสรุปได้ว่ามีค่าผิดปกติ 2 ค่า ส่วนกรณีอื่น ๆ จะยอมรับสมมติฐานว่าง กรณีค่าผิดปกติ 3 ค่า ก็ใช้หลักการนับจำนวนครั้งที่ปฏิเสธสมมติฐานว่างทำนองเดียวกันคือ ทำการทดลอง 4 ครั้งโดยที่ ครั้งแรก ครั้งที่สอง และครั้งที่สาม

จะต้องปฏิเสธสมมติฐานว่าง ส่วนครั้งที่สี่จะต้องยอมรับสมมติฐานว่าง จึงจะสรุปได้ว่ามีค่าผิดปกติ 3 ค่า ส่วนกรณีอื่น ๆ จะยอมรับสมมติฐานว่าง

สรุปหลักการนับจำนวนครั้งที่ปฏิเสธสมมติฐานว่างได้ดังแสดงไว้ในตารางที่ 3.2 ตารางที่ 3.2 แสดงสรุปหลักการนับจำนวนครั้งที่ปฏิเสธ H_0

เมื่อ H_0 : ไม่มีข้อมูลผิดปกติ

จำนวนครั้งที่ทดลองเพื่อตัดสินใจ	ผลการทดลองครั้งที่				สรุปผลการทดลอง	นับจำนวน Reject H_0
	1	2	3	4		
2	Reject H_0	Accept H_0	----	----	มีค่าผิดปกติ 1 ค่า	1 ครั้ง
3	Reject H_0	Reject H_0	Accept H_0	----	มีค่าผิดปกติ 2 ค่า	1 ครั้ง
4	Reject H_0	Reject H_0	Reject H_0	Accept H_0	มีค่าผิดปกติ 3 ค่า	1 ครั้ง

เมื่อนับจำนวนครั้งที่ปฏิเสธ H_0 ได้แล้ว ก็สามารถนำมาคำนวณหาค่าความน่าจะเป็นของความคลาดเคลื่อนประเภทที่ 1 และอำนาจการทดสอบได้

* การทดลองในครั้งแรกจะต้องปฏิเสธสมมติฐานว่าง (H_0) จากนั้นจึงทำการทดลองครั้งต่อไปได้ ในกรณีที่การทดลองครั้งแรกยอมรับสมมติฐานว่างจะไม่ทำการทดลองในครั้งต่อไป เนื่องจากตัวสถิติทดสอบไม่สามารถตรวจสอบค่าผิดปกติได้ ดังนั้นจึงหยุดการทดสอบ

3.4 ผังงานและโปรแกรมที่ใช้ในงานวิจัย

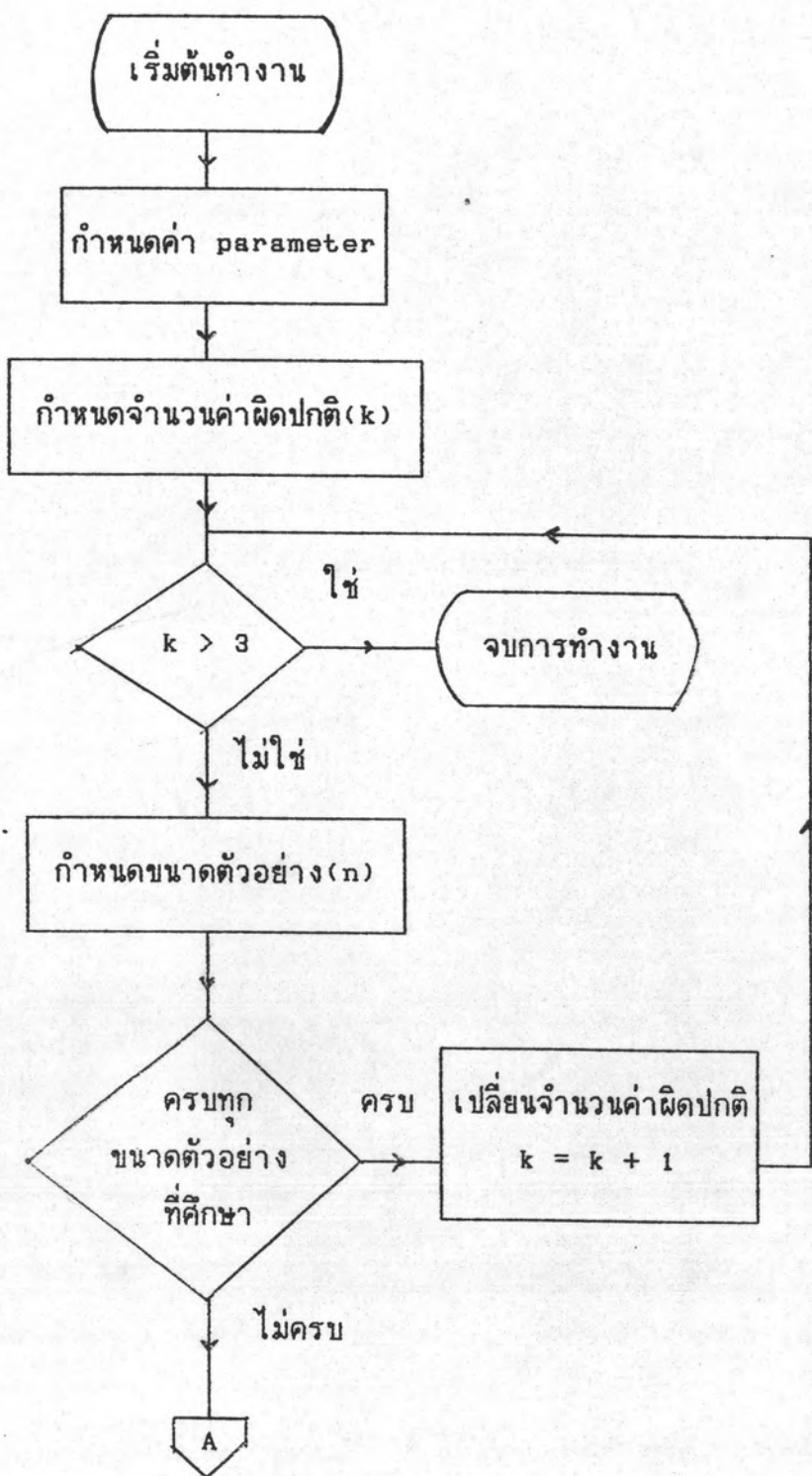
ในการเขียนโปรแกรมเพื่อแก้ปัญหาใดปัญหาหนึ่งโดยใช้เครื่องคอมพิวเตอร์ จะมีวิธีการตามขั้นตอน ดังต่อไปนี้

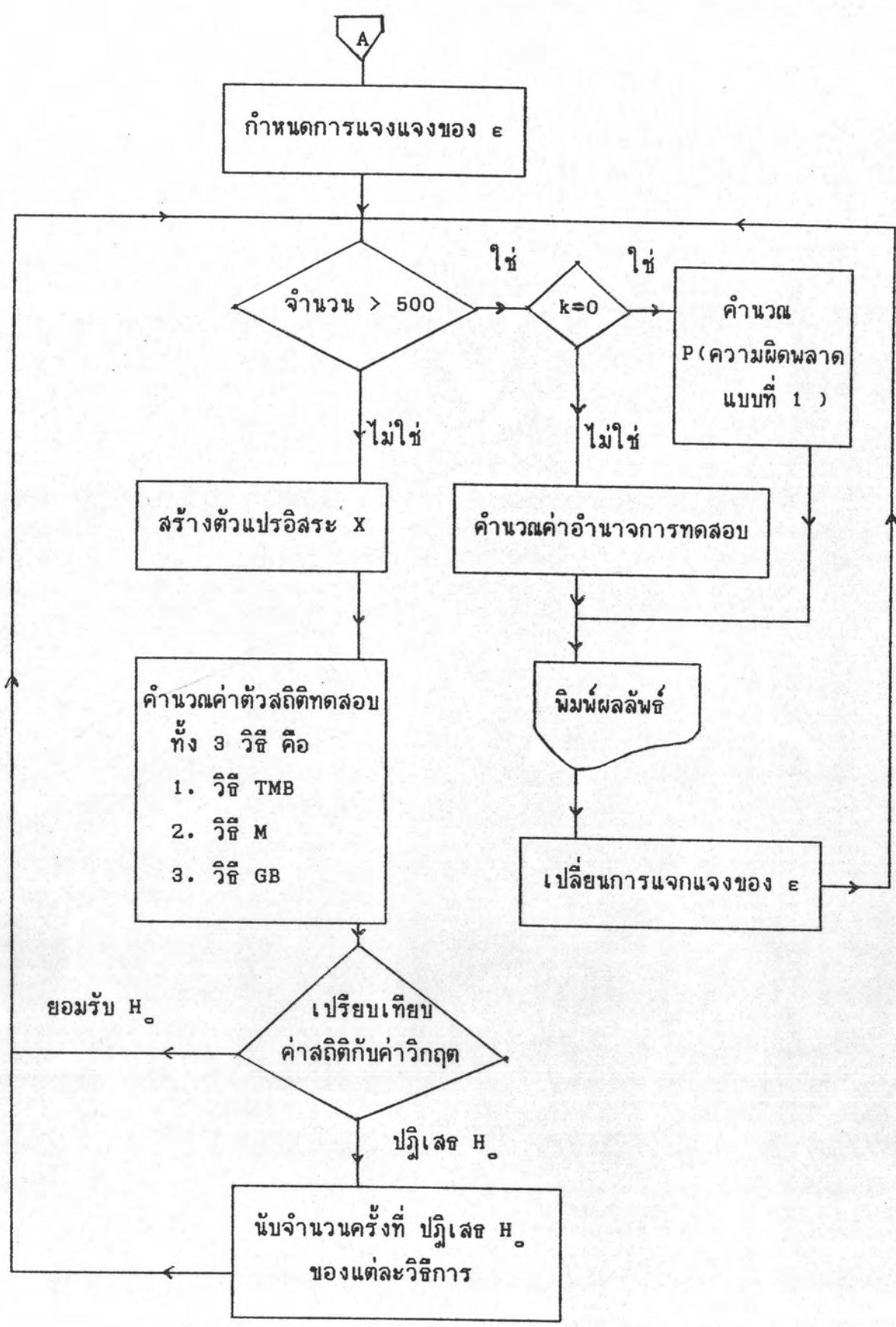
1. การวิเคราะห์งาน(job analization)
2. การเขียนผังงาน(flowcharting)
3. การเขียนโปรแกรม(programming)
4. การทดสอบและแก้ไขโปรแกรม(testing and debugging program)
5. การทำเอกสารประกอบการใช้และการบำรุงรักษาโปรแกรม

(documentation and maintenance program)

วัตถุประสงค์ของงานวิจัยครั้งนี้ก็เพื่อกำหนดค่าความน่าจะเป็นของความคลาดเคลื่อนประเภทที่ 1 และค่าอำนาจการทดสอบของสถานการณ์แต่ละสถานการณ์ โดยใช้การทดสอบ 3 วิธีคือ วิธี TMB วิธี M และวิธี GB ซึ่งสามารถวิเคราะห์งานและเขียนเป็นผังงาน(flowchart) เพื่อลำดับการทำงานให้เครื่องคอมพิวเตอร์ทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยได้แสดงผังงานดังกล่าวไว้ ดังนี้

ผังงานแสดงการหาค่าความน่าจะเป็นของความคลาดเคลื่อนประเภทที่ 1 และ
อำนาจการทดสอบของการทดสอบสมมติฐานเกี่ยวกับค่าผิดปกติ (H_0 : ไม่มีค่าผิดปกติ)





การทำงานของเครื่องคอมพิวเตอร์ จะทำตามลำดับดังต่อไปนี้

1. เริ่มต้นการทำงาน
2. กำหนดค่า parameter ต่างๆ ที่ใช้ในการทดลอง เช่น ค่าเฉลี่ย ความแปรปรวน สเกลแฟคเตอร์ โลเคชันแฟคเตอร์ เปอร์เซนต์การปลอมปน และอื่น ๆ ที่จำเป็น
3. กำหนดจำนวนค่าผิดพลาด ในงานวิจัยครั้งนี้ต้องการศึกษาค่าผิดพลาดเท่ากับ 1, 2 และ 3 ค่าเท่านั้น ถ้าค่าผิดพลาดมากกว่า 3 ค่า โปรแกรมจะหยุดการทำงานทันที
4. กรณีที่จำนวนค่าผิดพลาด เป็น 0, 1, 2 และ 3 ค่า จะทำการกำหนดขนาดตัวอย่างที่ต้องการศึกษา (n) ซึ่งในงานวิจัยนี้ต้องการศึกษาขนาดตัวอย่าง 3 ระดับ คือ 20, 50 และ 100 โดยในการทดลองนี้จะต้องทำการทดลองจนครบทุกขนาดตัวอย่างที่ต้องการศึกษาก่อน จึงค่อยเปลี่ยนจำนวนค่าผิดพลาดที่ศึกษาขึ้นทีละ 1 ค่า
5. กำหนดการแจกแจงของความผิดพลาดซึ่งในงานวิจัยนี้ต้องการศึกษา 2 กรณี คือ กรณีการแจกแจงแบบหางยาวกว่าการแจกแจงปกติ และการแจกแจงแบบเบ้ ในการทดลองนี้จะทำการทดลองทีละการแจกแจงจนครบทุกขนาดตัวอย่างที่ต้องการศึกษาก่อน แล้วจึงค่อยเปลี่ยนไปศึกษาการแจกแจงอื่นต่อไป
6. ตรวจสอบจำนวนรอบของการทดลอง (round) ว่าครบ 500 รอบในแต่ละสถานการณ์ หรือไม่
 - 6.1 กรณีทดลองครบจำนวนรอบที่ต้องการแล้วก็ให้ไปทำการตรวจสอบว่าค่า $k=0$ หรือไม่
 - ก) กรณี $k=0$ ก็ทำการคำนวณค่า type I error ของตัวสถิติทดสอบแต่ละวิธี จากนั้นก็ไปทำงานต่อข้อ ค)
 - ข) กรณี $k \neq 0$ ($k=1, 2, 3$) ก็ทำการคำนวณค่าอำนาจการทดสอบ จากนั้นทำข้อต่อมา (ข้อ ค))
 - ค) พิมพ์ผลการทดลองของตัวสถิติแต่ละวิธีเสร็จแล้วทำงานในข้อต่อมา (ข้อ ง))
 - ง) เปลี่ยนลักษณะการแจกแจงของ e
 - 6.2 กรณีทดลองยังไม่ครบจำนวนรอบที่ต้องการ จะไปทำงานที่ข้อ 7
7. สร้างตัวแปรอิสระ x

8. สร้างค่า y และค่า e จากตัวแบบเชิงเส้นอย่างง่าย

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + e_i \quad i=1, 2, 3, \dots, n$$

9. คำนวณค่าตัวสถิติทดสอบจาก 3 วิธีการ คือ วิธีของทิตเจน, มัวร์ และเบคแมน วิธีของจีแบร์รี และวิธีของเมอวิน ตามลำดับ

10. เปรียบเทียบค่าตัวสถิติที่คำนวณได้กับค่าวิกฤต เพื่อทำการทดสอบสมมติฐานว่าง (H_0 : ไม่มีค่าผิดปกติ) แล้วนับจำนวนปฏิเสธสมมติฐานว่างไว้ จากนั้นก็ทำการทดลองในรอบต่อไป

โปรแกรมที่ใช้ในงานวิจัย จากผังงานที่เขียนขึ้นมาสามารถนำไปเขียนเป็นโปรแกรม โดยใช้ภาษาฟอร์แทรนไฟ (FORTRAN IV) บนเครื่อง IBM 370/3010 ณ สถาบันบริการคอมพิวเตอร์จุฬาลงกรณ์ โดยแบ่งแยกโปรแกรมที่ใช้งานออกเป็น 2 โปรแกรมหลัก (MAIN PROGRAM) คือ MAIN PROGRAM ที่ 1 และ MAIN PROGRAM ที่ 2 ซึ่งรายละเอียดของแต่ละ MAIN PROGRAM ได้แสดงไว้ในภาคผนวก ข. ซึ่งในส่วนนี้จะกล่าวถึงลักษณะการทำงานของโปรแกรมทั้งหมดที่ใช้ในงานวิจัย โดยสามารถสรุปได้ดังตารางที่ 3.3

ตารางที่ 3.3 แสดงลักษณะการทำงานของโปรแกรมทั้งหมดที่ใช้ในงานวิจัย

ลำดับที่	ชื่อโปรแกรม	ลักษณะการทำงานของโปรแกรม	โปรแกรมย่อย(subroutine) หรือฟังก์ชัน(function) ที่เรียกใช้
1	MAIN PROGRAM1	ใช้คำนวณค่าความน่าจะเป็นของค่าความคลาดเคลื่อนประเภทที่ 1 และอำนาจการทดสอบของการทดสอบ 3 วิธี เมื่อการแจกแจงของความผิดพลาดมีการแจกแจงแบบหางยาวกว่าการแจกแจงปกติ ใช้ได้ 3 การแจกแจง คือ <ol style="list-style-type: none"> 1. แบบสเกลคอนทามิเนต นอร์มอล 2. แบบโลเคชันคอนทามิเนต นอร์มอล 3. แบบที 	RAND NORMAL OLS TDIST MAXI
2	MAIN PROGRAM2	ใช้คำนวณค่าความน่าจะเป็นของค่าความคลาดเคลื่อนประเภทที่ 1 และอำนาจการทดสอบของการทดสอบ 3 วิธี เมื่อการแจกแจงของความผิดพลาดมีการแจกแจงแบบเบ้ ใช้ได้ 3 การแจกแจง คือ <ol style="list-style-type: none"> 1. แบบลอกนอร์มอล 2. แบบแกมมา 3. แบบไวบูลล์ 	RAND NORMAL YTRAN OLSBOX SHAPWK, OLS2 MAXI, GAMMA WEIBULL

ตารางที่ 3.3(ต่อ)

ลำดับที่	ชื่อโปรแกรม	ลักษณะการทำงานของโปรแกรม	โปรแกรมย่อย(subroutine) หรือฟังก์ชัน(function) ที่เรียกใช้
1	SUBROUTINE RAND	สร้างเลขสุ่มที่มีการแจกแจงแบบ สม่ำเสมอในช่วง(0,1)	-----
2	FUNCTION NORMAL	สร้างเลขสุ่มที่มีการแจกแจงแบบ ปกติ โดยวิธีการของ Box และ Muller(1958)	RAND
3	FUNCTION TDIST	สร้างเลขสุ่มที่มีการแจกแจง แบบที	NORMAL
4	FUNCTION GAMMA	สร้างเลขสุ่มที่มีการแจกแจง แบบแกมมา	RAND
5	FUNCTION WEIBUL	สร้างเลขสุ่มที่มีการแจกแจง แบบไวบูลล์	RAND
6	SUBROUTINE OLS	คำนวณค่าสัมประสิทธิ์การถดถอย (β) โดยวิธีการกำลังสองน้อย ที่สุด คำนวณค่าความคลาด- เคลื่อนและค่า diagonal ของ hat matrix (เมตริกนยา)	MULTI
7	SUBROUTINE OLSBOX	คำนวณค่าพารามิเตอร์ β ของ วิธี Box และ Cox โดยใช้วิธี กำลังสองน้อยที่สุด	-----

ตารางที่ 3.3(ต่อ)

ลำดับที่	ชื่อโปรแกรม	ลักษณะการทำงานของโปรแกรม	โปรแกรมย่อย(subroutine) หรือฟังก์ชัน(function) ที่เรียกใช้
8	SUBROUTINE OLS2	คำนวณเหมือน SUB.OLS ต่างกันที่จะใช้ OLS2 เมื่อทดสอบแล้วว่าข้อมูลมีการแจกแจงเป็นแบบปกติ	MULTI
9	SUBROUTINE SHAPWK	ใช้ทดสอบว่าข้อมูลมีการแจกแจงเป็นแบบปกติ โดยใช้ตัวสถิติ Shapiro-Wilk	RANK
10	SUBROUTINE YTRAN	ใช้คำนวณค่า y ในแต่ละค่าของ λ	-----
11	SUBROUTINE RANK	ใช้เรียงอันดับค่าของข้อมูลจากน้อยไปมาก	-----
12	SUBROUTINE MULTI	ใช้หาผลคูณของเมตริกซ์	-----
13	SUBROUTINE MAXI	ใช้หาค่าสูงสุดของค่าคลาดเคลื่อนมาตรฐาน(maximum studentized residual)	-----