

### บทที่ 3

#### การพัฒนาเครื่องวัดปริมาณรังสีประจำบุคคลแสดงผลเชิงตัวเลข

จากหลักการของเครื่องวัดปริมาณรังสีประจำบุคคล ได้นำมาประมวลข้อมูลเบื้องต้นที่เหมาะสมกับการใช้งาน สำหรับการออกแบบและพัฒนาวงจร โดยใช้ชิ้นส่วนอิเล็กทรอนิกส์ที่จัดหาได้ในประเทศดังนี้

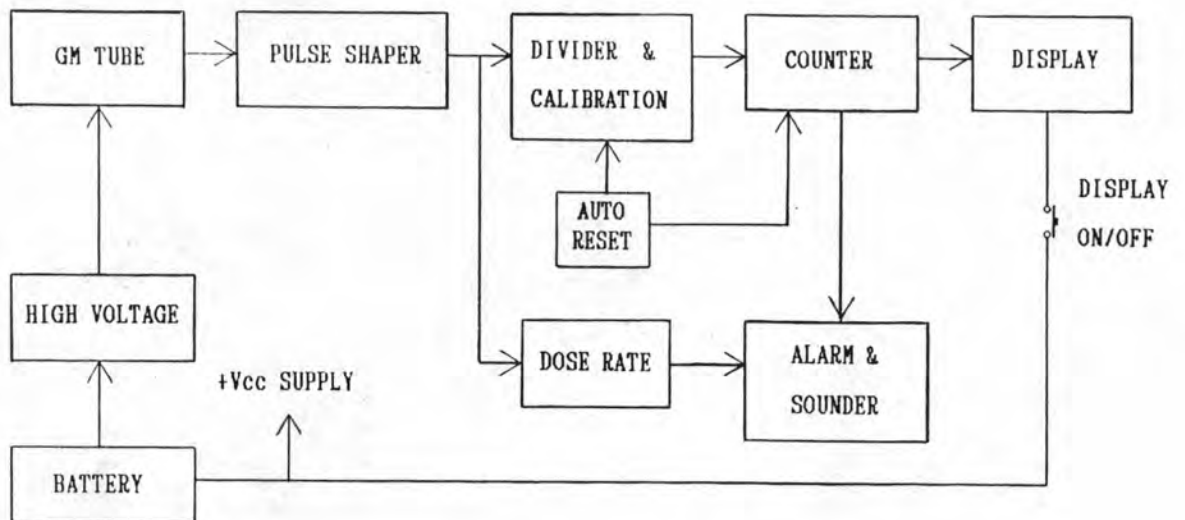
1. สามารถวัดปริมาณรังสีในแบบเอ็กโพเชอร์ แสดงผลการวัดเชิงตัวเลข 4 หลัก ในหน่วยมิลลิเรินท์เกน (0-9999 mR)
2. เครื่องวัดที่ออกแบบจะต้องมีขนาดเล็ก น้ำหนักเบา พกพาสะดวก
3. ทำงานด้วยแบตเตอรี่ที่ประจุไฟฟ้าใหม่ได้ กินกำลังไฟฟ้าน้อย โดยเลือกใช้ชิ้นส่วนอิเล็กทรอนิกส์ไมโครตระกูล C-MOS
4. ทนต่อสภาพการใช้งานปกติ และบำรุงรักษาง่าย
5. มีระบบส่งเสียงเตือนภัยเกี่ยวกับเครื่องที่ผลิตจากต่างประเทศ

จากข้อมูลดังกล่าวจึงได้ออกแบบและพัฒนาเครื่องวัดปริมาณรังสีประจำบุคคล ซึ่งมีโครงสร้างและการทำงานดังแสดงในแผนภาพรูปที่ 3.1

#### 3.1 โครงสร้างของเครื่องวัดปริมาณรังสีประจำบุคคลแสดงผลเชิงตัวเลข

จากแผนภาพรูปที่ 3.1 เครื่องวัดปริมาณรังสีแบบอิเล็กทรอนิกส์ ประกอบด้วยวงจรที่ประสานการทำงานต่างๆ ดังนี้

- ก. หัววัดรังสีไกเกอร์ (GM tube) ขนาดเล็ก
- ข. วงจรแหล่งจ่ายไฟฟ้าศักดาสูง (high voltage power supply)
- ค. วงจรแต่งรูปสัญญาณพัลส์ (pulse shaper)
- ง. วงจรคำนวณค่าเพื่อปรับเทียบปริมาณรังสี (divider & calibration)
- จ. วงจรนับและแสดงผลการวัดปริมาณรังสี (counter & display)
- ฉ. วงจรส่งเสียงเตือนและบอกปริมาณรังสี (alarm & sounder)
- ช. แหล่งจ่ายไฟฟ้าศักดาต่ำที่สามารถประจุไฟฟ้าใหม่ได้ (rechargeable battery)



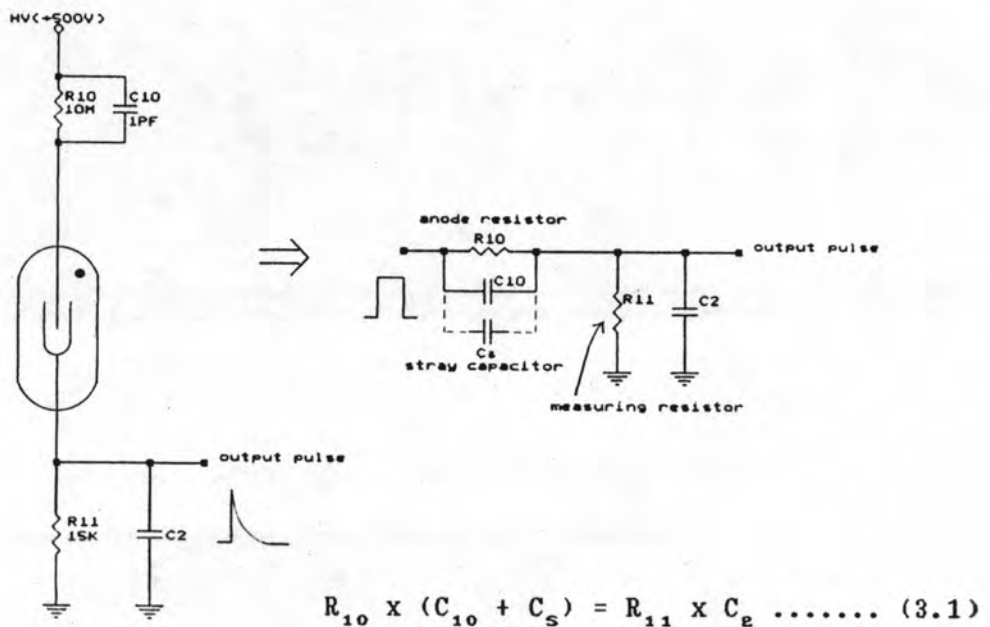
รูปที่ 3.1 แผนภาพของเครื่องวัดปริมาณรังสีประจำบุคคลที่พัฒนาขึ้น

การทำงานของเครื่องวัดปริมาณรังสีประจำบุคคล ในแผนภาพรูปที่ 3.1 เริ่มจากกระบวนการวัดรังสีของหัววัดรังสีไกเกอร์ ซึ่งได้รับไบอัสจากแหล่งจ่ายไฟฟ้าศักดาสูง ณ จุดทำงาน หัววัดรังสีจะเปลี่ยนพลังงานของรังสีที่ตกกระทบให้เป็นสัญญาณพัลส์รูปเข็ม โดยมีอัตรานับรังสีเป็นสัดส่วนกับปริมาณรังสี สัญญาณพัลส์รูปเข็มจะได้รับการตั้งรูปเป็นพัลส์สัญญาณลอจิก และถูกหารแบ่งตามสัดส่วนอัตรานับที่สัมพันธ์กับปริมาณรังสี ในการปรับเทียบค่าที่วัดในหน่วยมาตรฐานสัญญาณพัลส์ลอจิกจากส่วนคำนวณค่าปรับเทียบปริมาณรังสีนี้จะส่งไปยังวงจรรีบ เพื่อแสดงข้อมูลการวัดปริมาณรังสีและเปรียบเทียบระดับของปริมาณรังสีที่ขอมให้รับได้ที่ตั้งไว้ในระบบเชิงตัวเลข เพื่อส่งสัญญาณเตือนมายังวงจรรีบส่งเสียงเตือน สัญญาณจากวงจรรีบตั้งรูปสัญญาณอีกส่วนหนึ่งจะส่งมายังวงจรรีบโดสเรท (dose rate circuit) สำหรับเปรียบเทียบค่าอัตราปริมาณรังสีที่ตั้งไว้ในระบบบนาลอกเพื่อส่งเสียงเตือน วงจรรีบส่งเสียงเตือนนอกจากจะรับสัญญาณควบคุมจากวงจรรีบโดสเรทและวงจรรีบรังสีแล้ว ยังรับการควบคุมให้ส่งเสียงเตือนจากวงจรรีบเทียบค่าปริมาณรังสีทุก 1 มิลลิเรนท์เกิน และวงจรรีบตั้งรูปสัญญาณ เมื่อปริมาณรังสีสูงเกินพิกัดของหัววัดรังสี การแสดงผลข้อมูลการวัดจะได้รับการปรับเทียบมาตรฐานการวัดปริมาณรังสีและอ่านค่าในหน่วยวัดปริมาณรังสีมาตรฐาน

3.2 การออกแบบและพัฒนางจรของเครื่องวัดปริมาณรังสี

3.2.1 วงจรหัววัดรังสี

เครื่องวัดปริมาณรังสีประจำบุคคลนี้ ออกแบบเพื่อวัดปริมาณรังสีเอกซ์หรือรังสีแกมมา ในบริเวณที่มีปริมาณรังสีในช่วง 2 - 5000 mR/hr ต้องการหัววัดที่มีขนาดเล็ก จึงเลือกหัววัดรังสีไกเกอร์เบอร์ LND 716 ซึ่งมีรายละเอียดในภาคผนวก.1 วงจรหัววัดรังสีเลือกแบบ DC coupling และเพื่อลดการผิดเพี้ยนของสัญญาณพัลส์ สภาวะของวงจรหัววัดรังสีจะต้องมีค่า  $R_{10} \times (C_{10} + C_s) = R_{11} \times C_e$

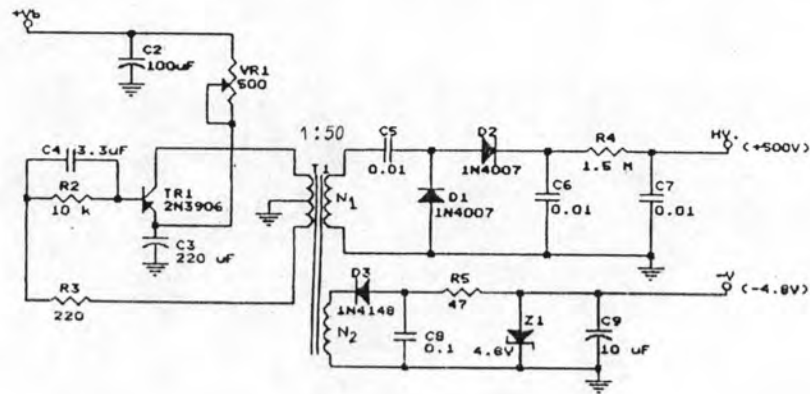


รูปที่ 3.2 วงจรหัววัดรังสีไกเกอร์แบบ DC coupling

3.2.2 แหล่งจ่ายไฟฟ้าสีกดาสูงกระแสตรง

เพื่อให้วงจรมีขนาดเล็ก และใช้พื้นที่น้อยจึงเลือกวงจรแปลงสีกดาไฟฟ้าแบบทรานส์ฟอร์เมอร์ไดเรคเคอร์เรนท์คอนเวอร์เตอร์ แหล่งจ่ายไฟฟ้าสีกดาสูงนี้จะกำเนิดสีกดาไฟฟ้า 2 ส่วนคือ สีกดาไฟฟ้าเพื่อป้อนวงจรหัวสีกดา 2 เท่า สามารถปรับค่าได้จาก 400-500 โวลต์ ที่กระแส 12.5 ไมโครแอมแปร์ เพื่อจ่ายให้กับวงจรหัววัดรังสีและอีกส่วนหนึ่งเป็นสีกดาไฟฟ้าต่ำขั้วลบ สำหรับวงจรมับรังสี ซึ่งต้องการสีกดาไฟฟ้าลบ 5 โวลต์ 5.6 มิลลิแอมแปร์ ดังนั้นกำลังไฟฟ้าที่หม้อแปลงไฟฟ้าจะต้องจ่ายแก่วงจรต่างๆ จะมีค่าประมาณ 35 มิลลิวัตต์

การออกแบบหม้อแปลงไฟฟ้า  $T_1$  แสดงในภาคผนวก ก.

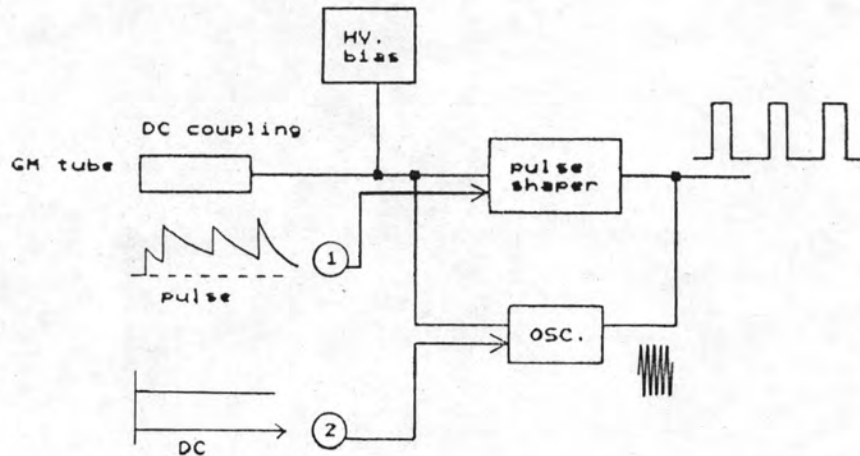


รูปที่ 3.3 วงจรแหล่งจ่ายไฟฟ้าสีกดสูง

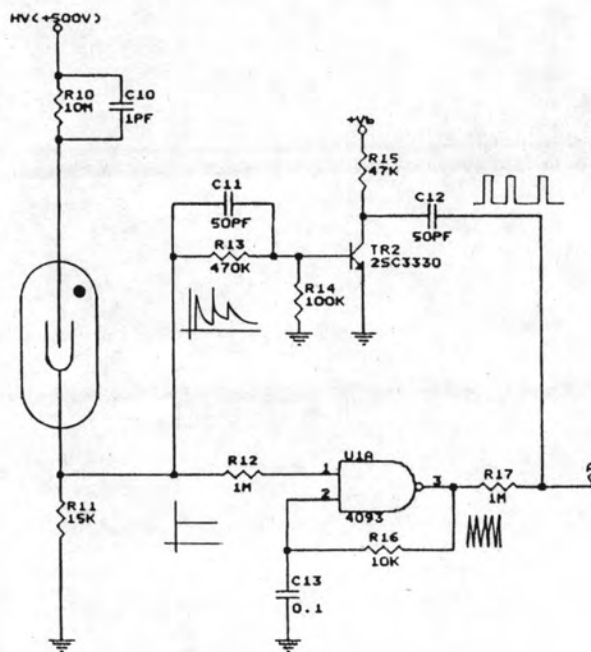
การทำงานของวงจรในรูปที่ 3.3 ทรานซิสเตอร์  $TR_1$  และหม้อแปลง  $T_1$  จัดรูปวงจรแบบกำเนิดความถี่ด้วยตัวเอง จากผลของการป้อนกลับแบบ positive  $VR_1$  ทำหน้าที่แปรเปลี่ยนกระแสในวงจรคอลเลคเตอร์ มีผลให้การเหนี่ยวนำสนามแม่เหล็กเปลี่ยนแปลง เป็นการปรับสีกดไฟฟ้าที่ขดลวดปฐมภูมิ สีกดไฟฟ้ากระแสสลับจากขดลวด  $N_1$  ขนาด 250 โวลต์จะส่งไปยังวงจรทุติยภูมิ สีกดไฟฟ้ากระแสสลับจากขดลวด  $N_1$  ขนาด 250 โวลต์จะส่งไปยังวงจรทุติยภูมิ สีกดไฟฟ้า 2 เท่า ซึ่งประกอบด้วย  $C_5$ ,  $C_6$ ,  $D_1$  และ  $D_2$  ทำให้ได้สีกดไฟฟ้ากระแสตรงขนาด 500 โวลต์ บน  $C_6$  ผ่านวงจรกรองกระแสไฟฟ้า  $R_4$  และ  $C_7$  เพื่อจ่ายให้วงจรหัววัดรังสี สีกดไฟฟ้าอีกส่วนหนึ่งจากขดลวด  $N_2$  จะนำมาสร้างสีกดไฟฟ้าลบ โดย  $D_3$  และ  $C_8$  ผ่านวงจรควบคุมสีกดไฟฟ้าคงที่ด้วยซีเนอร์ไดโอด  $Z_1$  และ  $R_5$  กรองกระแสด้วย  $C_9$  ได้สีกดไฟฟ้า -4.8 โวลต์

### 3.2.3 วงจรแต่งรูปสัญญาณ

สัญญาณพัลส์จากวงจรหัววัดรังสี จะมีลักษณะเป็นพัลส์รูปเข็มขนาดต่างๆ กัน และมีเวลาขาลงเหลื่อมกัน ดังนั้นเพื่อให้วงจรนับ เพื่อหาความถี่ทำงานได้สมบูรณ์ จะต้องเปลี่ยนสัญญาณรูปเข็มเป็นสัญญาณลอจิก ในขณะที่เคี้ยวกันเพื่อเป็นการตรวจสอบสถานะของหัววัดที่ได้รับอัตรานับรังสีสูงเกินพิกัดทำงาน จนกระทั่งหัววัดรังสีไกเกอร์เกิดการอิ่มตัว (saturation) จำเป็นต้องใส่วงจรกำเนิดความถี่ ซึ่งจะทำงานเมื่อสถานะของสัญญาณลอจิกเป็น 1 (high) ไว้ในวงจรมานี้ด้วย ดังแสดงในแผนภาพรูปที่ 3.4 และวงจรในรูปที่ 3.5



รูปที่ 3.4 แผนภาพการทำงานของวงจรแต่งรูปสัญญาณ



รูปที่ 3.5 วงจรแต่งรูปสัญญาณ

จากวงจรในรูปที่ 3.5 ทรานซิสเตอร์  $TR_2$  ออกแบบให้ทำงานในลักษณะของวงจรสวิตช์ โดยมี  $R_{13}$ ,  $R_{14}$  เป็นส่วนของวงจรไบอัส และ  $R_{15}$ ,  $C_{12}$  เป็นวงจรส่งผ่านสัญญาณ เมื่อสัญญาณรูปเข็มเข้ามาทางวงจรเบส (base circuit) ทรานซิสเตอร์จะเปลี่ยนสัญญาณพัลส์รูปเข็มเป็นสัญญาณลอจิกส่วนไอซี U1A ออกแบบไว้เป็นวงจรกำเนิดความถี่  $R_{16}$  และ  $C_{13}$  จะควบคุมให้ทำงานที่ความถี่ 2 กิโลเฮิรตซ์ วงจรกำเนิดความถี่นี้จะทำงานเมื่อขา 1 ของ U1A ผ่าน

$R_{12}$  มีสถานะเป็น 1 ซึ่งสถานะนี้จะเกิดเมื่ออัตรานับเรียงสี่ที่หัววัดเรียงสูงเกินความสามารถในการกำเนิดพัลส์ของหัววัดเรียงสี่ กระแสจากการไอออนไนซ์จะไหลผ่าน  $R_{11}$  ต่อเนื่อง ทำให้เกิดระดับศักดาไฟฟ้ากระแสตรงตกคร่อม  $R_{11}$  นั้นเอง สัญญาณทางออกทั้ง 2 ส่วน จะไปรวมกันที่จุด A

3.2.4 วงจรปรับเทียบค่าปริมาณรังสี

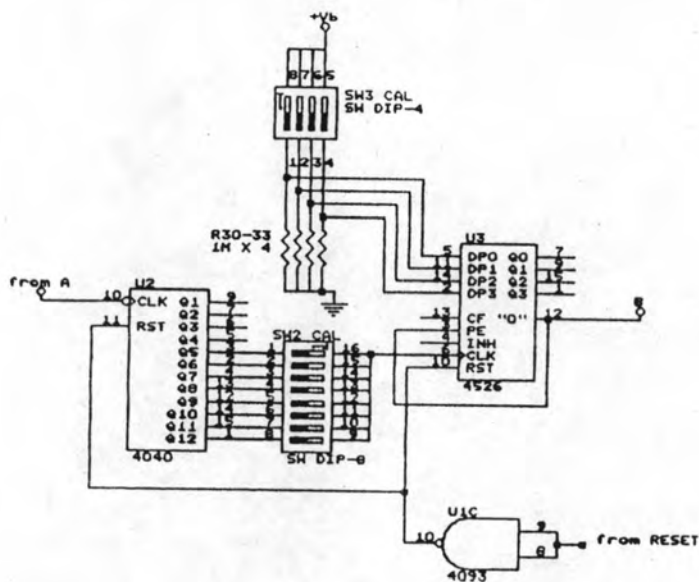
วงจรปรับเทียบค่าปริมาณรังสี ทำหน้าที่หารแบ่งความถี่พัลส์ตามสัดส่วนอัตรานับที่สัมพันธ์กับปริมาณรังสีในหน่วยมิลลิเรนท์เกิน (mR) ในลักษณะของการหารแบบไบนารี คือ หาร 1, 2, 4, 8, 16, 32, -----  $2^n$  พนวกกับการหารแบ่งช่องระหว่างลำดับไบนารี ด้วยวงจรหารแบบเลือกค่าตัวหารต่อเนื่อง ( $n_e$ ) ซึ่งผลการหารจะเป็นไปตามสมการดังนี้

$$\text{ความถี่ทางออก } (f_{out}) = \frac{\text{ความถี่ทางเข้า } (f_{in})}{\text{จำนวนหาร } (x)} \quad (3.2)$$

โดยที่  $x = 2^n \times n_e$

เมื่อ  $n =$  จำนวนหลักตัวหารไบนารี

$n_e =$  ค่าตัวหารที่เลือกค่าไว้

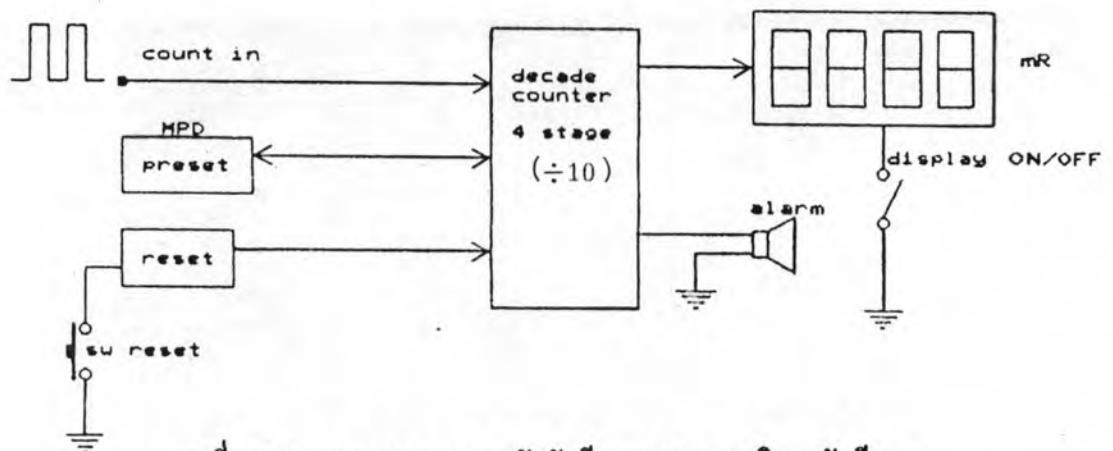


รูปที่ 3.6 วงจรปรับเทียบค่าปริมาณรังสี

ไอซีที่ทำอาหารเลือกเบอร์ DM 4040 เป็นไอซีที่ทำอาหารแบ่งแบบไบนารี 12 หลัก และหารแบ่งย่อยเพื่อให้ละเอียดลงไปด้วย ไอซี  $U_3$  (DM 4526) ซึ่งทำหน้าที่เป็น programmable down counter สามารถหารแบ่งความถี่ได้ตั้งแต่  $n_2$  เท่ากับ 1 ถึง 15 การเลือกตัวหาร X ตามสมการที่ 3.2 สามารถเลือกด้วยตำแหน่งสวิตช์  $SW_2$  และ  $SW_3$  ประกอบกัน ซึ่งตัวหารทั้งหมดเพียงพอกับการปรับเทียบปริมาณนับรังสีจากอัตราการนับพัลส์ของระบบวัดส่วนหน้า

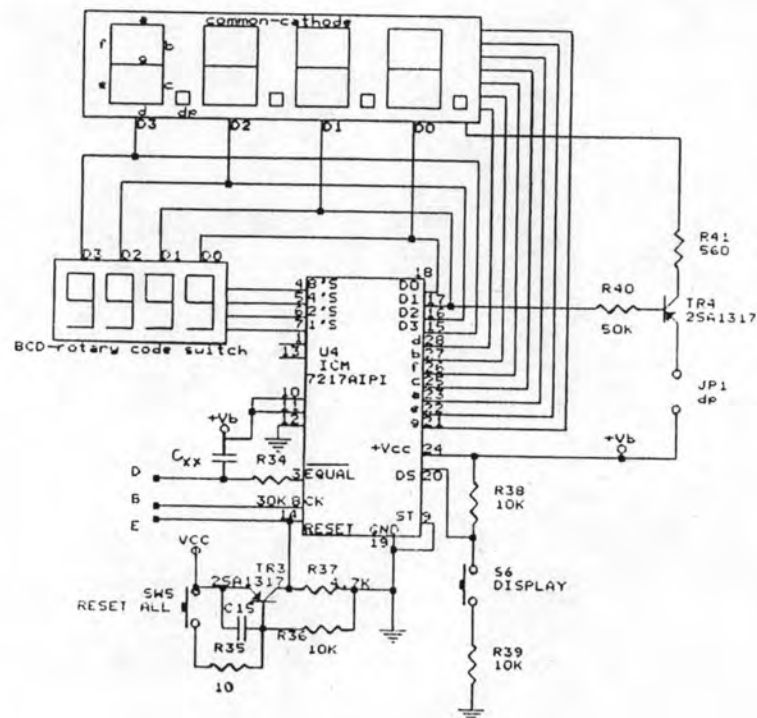
### 3.2.5 วงจรมับรังสีและแสดงผลปริมาณรังสี

วงจรมับรังสีสำหรับเครื่องวัดปริมาณรังสีประจำบุคคล เป็นวงจรมับลิบ 4 หลัก แสดงผลด้วยไดโอดเปล่งแสง 7 ส่วน เพื่อสามารถอ่านค่าปริมาณรังสีในทมิฬเมื่อต้องการได้ และเพื่อเป็นการลดความสิ้นเปลืองกำลังไฟฟ้าจากแบตเตอรี่ การแสดงผลออกแบบให้แสดงผลเมื่อต้องการอ่านค่าเท่านั้น นอกจากการแสดงผลปริมาณรังสีสะสมแล้ว จะต้องออกแบบให้วงจรมับสามารถส่งเสียงเตือน เมื่อปริมาณรังสีสะสมที่ผู้ใช้ได้รับถึงระดับยอมรับได้ที่กำหนดไว้ใน การปฏิบัติงานแต่ละช่วง และก่อนเริ่มใช้งานจำเป็นต้องมีวงจรมับรีเซ็ตเพื่อเริ่มค่านับใหม่ ซึ่งแผนภาพการทำงานของระบบนับและแสดงผลปริมาณรังสีแสดงในรูปที่ 3.7



รูปที่ 3.7 แผนภาพของวงจรมับรังสีและแสดงผลปริมาณรังสี

จากความต้องการของระบบนับแสดงผลปริมาณรังสีดังกล่าว ได้เลือกไอซีเบอร์ ICM 7217 (รายละเอียดในภาคผนวก ง.2) ซึ่งสามารถนับรังสีได้ 4 หลัก และตั้งค่านับปริมาณรังสีได้ในตัว เพื่อใช้ในการตั้งระดับปริมาณรังสี โดยใช้ BCD switch ดังวงจรมับในรูปที่ 3.8



รูปที่ 3.8 วงจรนับรังสีและแสดงปริมาณรังสี

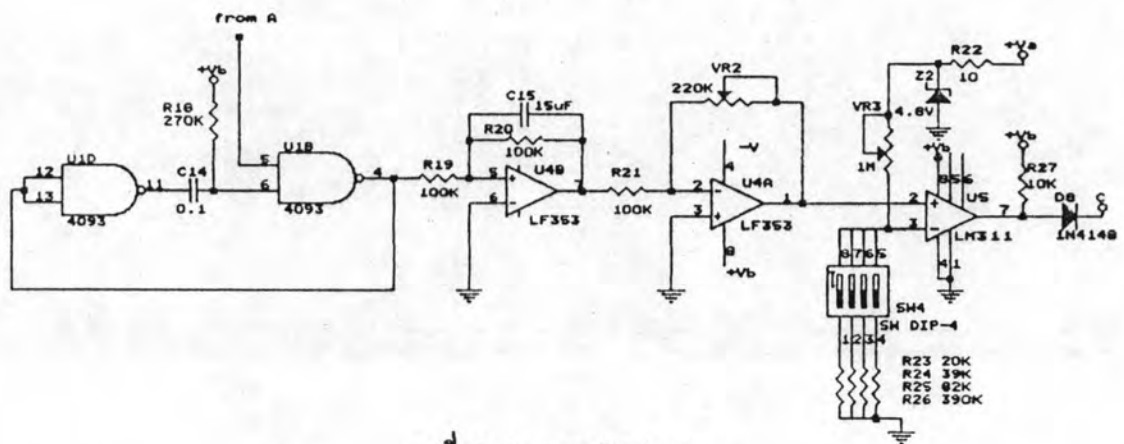
สัญญาณพัลส์จากการหารแบ่ง เพื่อปรับเทียบปริมาณรังสีจะป้อนเข้าที่ขา 8 ของ ไอซี ICM 7217 เพื่อทำการนับและแสดงผลปริมาณรังสี 4 หลัก (0-9999 ๓R) สวิตช์  $S_5$  และ  $R_{38}$ ,  $R_{39}$  ทำหน้าที่ควบคุมการแสดงผลของไดโอดเปล่งแสง ซึ่งเป็นการทำงานในระบบ มัลติเพล็กซ์ที่ส่งข้อมูล ขึ้นส่วนตัวเลขออกทางขา 21-28 (a-g) และข้อมูลหลักเลขออกทางขา 15-18 ( $D_0 - D_3$ ) ทศนิยมของการอ่านค่าสามารถเลือกได้ด้วยวงจรขับ  $TR_4$  โดยการเลือก ตำแหน่งหลักเลขด้วยการเปลี่ยนตำแหน่ง  $R_{40}$  ในส่วนของวงจรตั้งค่าระดับปริมาณรังสีที่ขอม รับได้นั้น BCD switch จะทำงานในระบบมัลติเพล็กซ์เช่นกัน โดยข้อมูลของสวิตช์จะส่งเข้า เปรียบเทียบกับข้อมูลนับปริมาณรังสีที่ขา 4-7 ( $8'S-1'S$ ) เมื่อค่าเปรียบเทียบเท่ากันสัญญาณ ลอจิกจะส่งออกที่ขา 3 นำไปใช้ควบคุมวงจรส่งเสียงเตือน ซึ่งจะหน่วงเวลาไว้ประมาณ  $300 \mu s$  ด้วย  $C_{xx}$  และ  $R_{34}$  สำหรับวงจรรีเซตเพื่อเริ่มต้นนับปริมาณรังสีใหม่ควบคุมด้วย  $TR_3$ ,  $R_{37}$ ,  $R_{36}$  และ  $R_{35}$  ซึ่งจัดไบอัสให้ทำงานเป็นวงจรสวิตช์ รับการสั่งงานจากสวิตช์  $SW_5$  เพื่อควบคุมขารีเซตของไอซี ICM 7217 ที่ขา 14 และสัญญาณรีเซตส่วนนี้จะถูกส่งไป ควบคุมการเริ่มต้นทำงานของระบบวัดทั้งหมดด้วย



### 3.2.6 วงจรส่งเสียงเตือนและบอกปริมาณรังสี

เนื่องจากข้อได้เปรียบของการทำงานในระบบอิเล็กทรอนิกส์ เครื่องวัดรังสีประจำบุคคลชนิดนี้จึงมีการออกแบบสัญญาณเตือนที่เป็นประโยชน์ในด้านการควบคุมความปลอดภัยในการปฏิบัติงานไว้ ได้แก่ การบอกปริมาณรังสีที่ได้รับทุกๆ 1 มิลลิเรนท์เกิน การเตือนเมื่อได้รับปริมาณรังสีตามค่าที่ตั้งไว้ และวงจรบอกอัตราปริมาณรังสีที่ตั้งไว้ เป็นต้น

#### 3.2.6.1 วงจรโดสเรท (dose rate circuit)

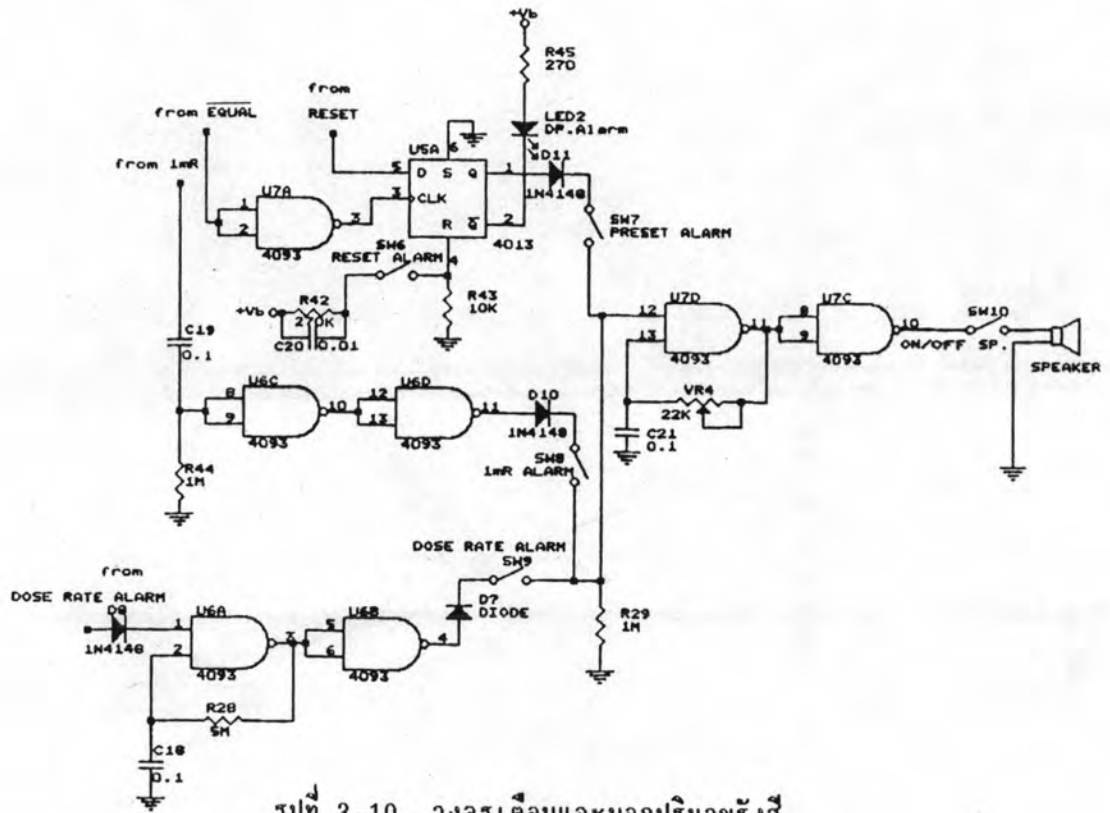


รูปที่ 3.9 วงจรโดสเรท

วงจรโดสเรทประกอบด้วยวงจรร้อย 2 วงจร คือ วงจรเทมิเตอร์ และวงจรเปรียบเทียบสีกคาไฟฟ้า ในส่วนของวงจรเทมิเตอร์ เกิด NAND U1B, U1D, R<sub>18</sub>, และ C<sub>14</sub> จัดวงจรเป็นโมโนสเตเบิล (monostable) ทำหน้าที่ปรับความกว้างของพัลส์ ส่วน U4B (ไอซี LF353), R<sub>19</sub>, R<sub>20</sub> และ C<sub>15</sub> เป็นวงจรอินทิเกรเตอร์ (integrator) ทำหน้าที่เป็นวงจรรัดประจุ เพื่อเปลี่ยนอัตรานับรังสีเป็นสีกคาไฟฟ้าส่งให้ U4A, R<sub>21</sub> และ VR<sub>2</sub> ซึ่งเป็นวงจรรขยายแบบกลับหัวไฟฟ้า สำหรับปรับเทียบอัตรานับรังสีกับระดับอัตราปริมาณรังสี ค่าอัตราปริมาณรังสีจาก U4A จะส่งผ่านมาที่วงจรเปรียบเทียบสีกคาไฟฟ้า U5 (ไอซี LM 311) ทำหน้าที่เปรียบเทียบสีกคาไฟฟ้า จากผลการวัดอัตราปริมาณรังสีที่ขา 2 เทียบกับสีกคาไฟฟ้าอ้างอิงอัตรานับรังสีที่เลือกด้วยสวิตช์ SW<sub>4</sub> ที่ขา 3 สัญญาณจากผลการเปรียบเทียบจะส่งผ่าน D<sub>8</sub> ไปยังวงจรส่งเสียงเตือน

3.2.6.2 วงจรส่งเสียงเตือน

วงจรส่งเสียงเตือนนี้จะรับสัญญาณเตือนจากวงจรส่วนอื่น 3 แห่ง ได้สัญญาณจาก ปริมาณรังสีถึงระดับอัตราปริมาณรังสีที่ตั้งไว้ สัญญาณจากบริเวณที่มีรังสีสูงจนกระทั่งหัววัดรังสีเกิดการอิ่มตัว และสัญญาณที่เตือนปริมาณรังสีทุก 1 mR ดังนั้นจึงต้องมีการผสมความถี่เสียงที่แตกต่างกัน เพื่อแยกสัญญาณเตือนต่างๆ ที่เกิดขึ้น และสามารถควบคุมการใช้งานของสัญญาณเตือนเหล่านั้นได้



รูปที่ 3.10 วงจรเตือนและบอกปริมาณรังสี

วงจรถ้าเน็ดความถี่เสียงหลักของวงจรเตือนประกอบด้วยเกต U7D และ U7C ซึ่งควบคุมความถี่ด้วย VR<sub>4</sub> และ C<sub>21</sub> สัญญาณเสียงทางออกความถี่ 4.8 กิโลเฮิร์ตซ์ จะส่งไปขับลำโพงผ่านสวิทช์ SW<sub>10</sub> ส่วนทางเข้าจะรับการผสมสัญญาณจากวงจรถ้าเน็ดจิงหวะสัญญาณ 3 รูปแบบ คือ ในวงจรรูปที่ 3.10 ตามรายละเอียด ดังนี้

ก. สัญญาณ EQUAL จากวงจรมับปริมาณรังสีจะส่งเข้ามาที่เกต U7A เพื่อกระตุ้นฟลิป-ฟลอป (flip-flop) U5A ผ่านสวิทช์เลือก SW<sub>7</sub> มายังขา12 ของ U7D ของวงจรถ้าเน็ด

ความถี่เสียงหลักให้ส่งเสียงต่อเนื่อง สามารถรีเซ็ตด้วย  $SW_0$

ข. สัญญาณ 1 mR จากวงจรหารแบ่งความถี่เพื่อปรับเทียบปริมาณนับรังสี จะส่งเข้ามาที่เกต U6C และ U6D ผ่าน  $C_{10}$  และ  $R_{44}$  ในขณะที่สัญญาณทางออกที่เป็นจังหวะทุก 1 mR จะถูกส่งผ่านสวิตช์เลือก  $SW_0$  ไปยังวงจรกำเนิดความถี่หลัก

ค. สัญญาณเปรียบเทียบจากวงจรโคสเรท จะส่งเข้ามาที่ขา 1 ของ U6A ซึ่ง เป็นวงจรกำเนิดจังหวะความถี่ เพื่อผสมกับสัญญาณความถี่หลัก โดยมี  $R_{20}$  และ  $C_{10}$  ควบคุม จังหวะผสมความถี่ที่ประมาณ 4 เฮิร์ตซ์ สัญญาณทางออกผ่านสวิตช์เลือก  $SW_0$  ไปควบคุมวงจร กำเนิดความถี่หลัก

### 3.2.7 วงจรแหล่งจ่ายไฟฟ้าสีกาคาต้า

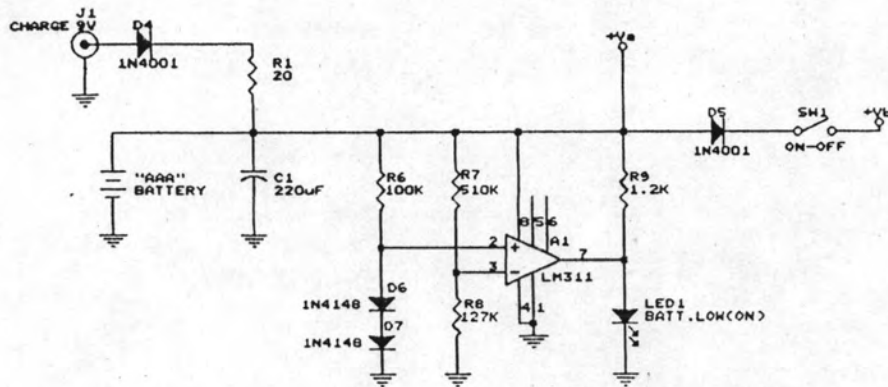
ในส่วนของวงจรแหล่งจ่ายไฟฟ้าสีกาคาต้าออกแบบให้ใช้กับแบตเตอรี่นิเกิล-แคดเมียม ขนาดสีกาคาไฟฟ้า 4.8 โวลต์ มีความจุสำหรับจ่ายกระแส 180 mAh สามารถ ประจุไฟฟ้าใหม่ได้ รวมทั้งแสดงสถานะของแบตเตอรี่ต่ำกว่าปกติ หรือต้องการอัดประจุใหม่ ดังนั้นวงจรในส่วนนี้จึงประกอบด้วยวงจรรย่อย 2 วงจร คือ วงจรประจุแบตเตอรี่ และวงจร ตรวจสอบสีกาคาไฟฟ้าของแบตเตอรี่ ดังแสดงในรูปที่ 3.11

แบตเตอรี่ที่เลือกใช้กับเครื่องวัดปริมาณรังสีประจำบุคคลนี้ เลือกใช้แบตเตอรี่ ขนาด "P-18AAAF" ซึ่งมีคุณสมบัติที่สามารถประจุไฟฟ้าใหม่ได้ 2 แบบ คือ

ก. ประจุไฟฟ้าแบบปกติ (standard charge) ใช้เวลาประจุไฟฟ้า 15 ชั่วโมง ที่กระแสไฟฟ้า 18 มิลลิแอมป์

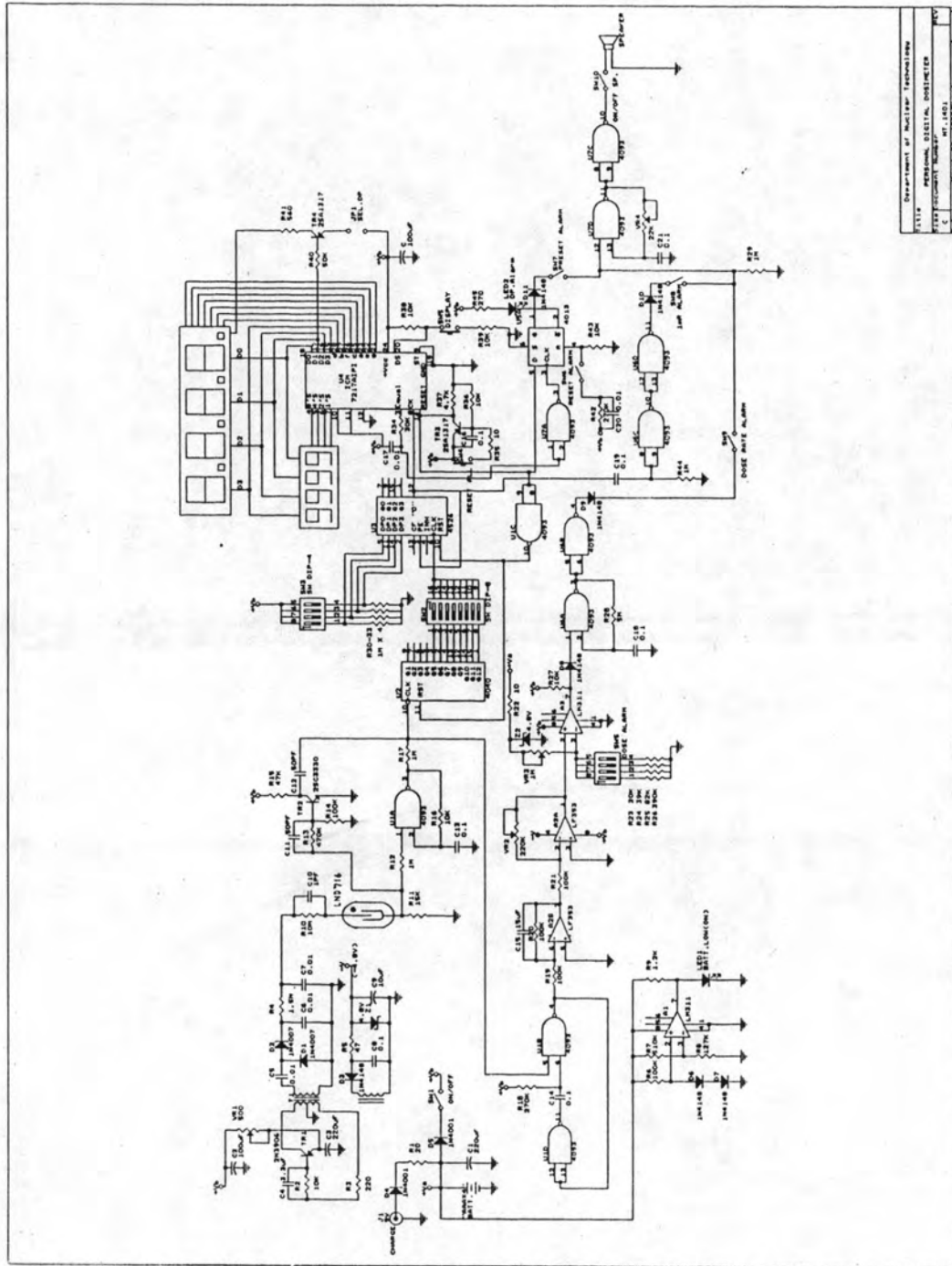
ข. ประจุไฟฟ้าแบบรวดเร็ว (quick charge) ใช้เวลาประจุไฟฟ้า 6 ชั่วโมง ที่กระแสไฟฟ้า 45 มิลลิแอมป์

สำหรับเครื่องวัดปริมาณรังสีประจำบุคคลนี้เลือกใช้การประจุไฟฟ้าแบบรวดเร็ว วงจรประจุไฟฟ้าใหม่ออกแบบให้ใช้กับเครื่องประจุไฟฟ้า (charger adaptor) ขนาด 9 โวลต์ โดยประจุที่กระแส 45 มิลลิแอมป์ ดังวงจรรูปที่ 3.11 ประกอบด้วยไดโอด  $D_2$  ป้องกันการกลับ ชั่วไฟฟ้าและ  $R_1$  เป็นตัวต้านทานจำกัดกระแสประจุ สำหรับไดโอด  $D_2$  ออกแบบไว้สำหรับป้องกัน การใส่แบตเตอรี่กลับซ้ำ



รูปที่ 3.11 วงจรแหล่งจ่ายไฟฟ้าสีกดต่ำ

การตรวจสอบระดับสีกดไฟฟ้าของแบตเตอรี่ ใช้วงจรเปรียบเทียบสีกดไฟฟ้า โดยเลือกใช้อิซี  $A_1$  (LM 311) สีกดไฟฟ้าอ้างอิงที่ขา 2 ของอิซี  $A_1$  กำเนิดจากสีกดไฟฟ้าตกคร่อมไดโอด  $D_6$  และ  $D_7$  ซึ่งถูกไบอัสด้วย  $R_6$  ขณะที่สีกดไฟฟ้าเพื่อนำมาตรวจสอบถูกแบ่งสีกดไฟฟ้าด้วย  $R_7$  และ  $R_8$  บ่อนที่ขา 3 วงจรเปรียบเทียบจะทำงาน เมื่อสีกดไฟฟ้ามีขนาดเริ่มต่ำกว่า 4.53 โวลต์ LED1 จะแสดงผลสีกดไฟฟ้าต่ำกว่าปกติ จำเป็นต้องประจุแบตเตอรี่ใหม่ ค่าสีกดไฟฟ้าต่ำสุดที่เครื่องวัดยังสามารถใช้งานได้ จะมีผลให้การวัดปริมาณรังสีคลาดเคลื่อนจากค่าที่ปรับเทียบไว้ไม่เกิน  $\pm 20$  เปอร์เซ็นต์

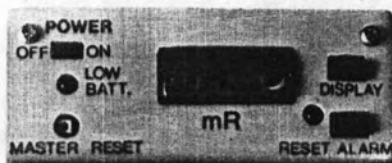


1111 DEPARTMENT OF MULTIMEDIA TECHNOLOGY  
 UNIVERSITI TEKNOLOGI MALAYSIA  
 43600 SEREMBAN, NEGERI SEMBILAN  
 MALAYSIA

รูปที่ 3.12 วงจรของเครื่องวัดที่มีขาเข้าและขาออกแสดงผลเชิงตัวเลข

### 3.3 การจัดวางตำแหน่งอุปกรณ์

เนื่องจากเครื่องวัดปริมาณรังสีแบบอิเล็กทรอนิกส์ จะต้องออกแบบให้มีขนาดเล็ก พกพาสะดวกและการจัดอุปกรณ์จะต้องไม่ก้าวกางทิศทางการวัดรังสี จึงจำเป็นต้องจัดวางรูปแบบของชิ้นส่วนแผ่นวงจรและอุปกรณ์ต่างๆ ให้ได้ตำแหน่งที่เหมาะสม ดังแสดงในรูปที่ 3.13 การลดพื้นที่ของวงจรแผ่นพิมพ์ทำได้โดยการแยกแผ่นวงจรออกเป็น 3 ส่วน และจัดซ้อนกัน ซึ่งทำให้ได้ขนาดของเครื่องวัดปริมาณรังสีขนาด  $7.4 \times 12 \times 3$  เซนติเมตร<sup>3</sup>

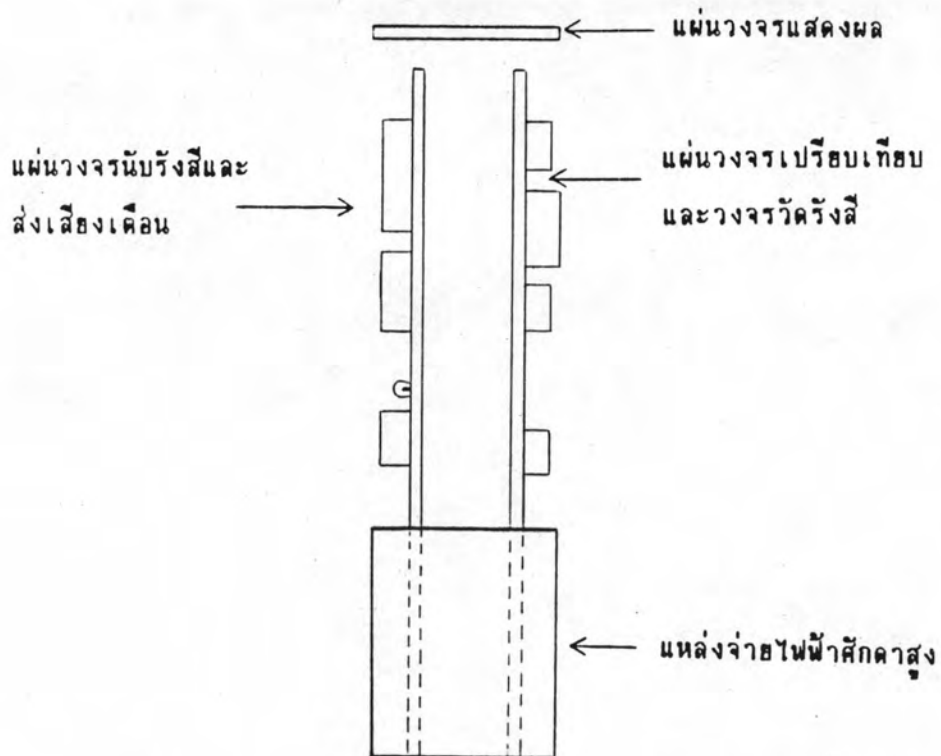
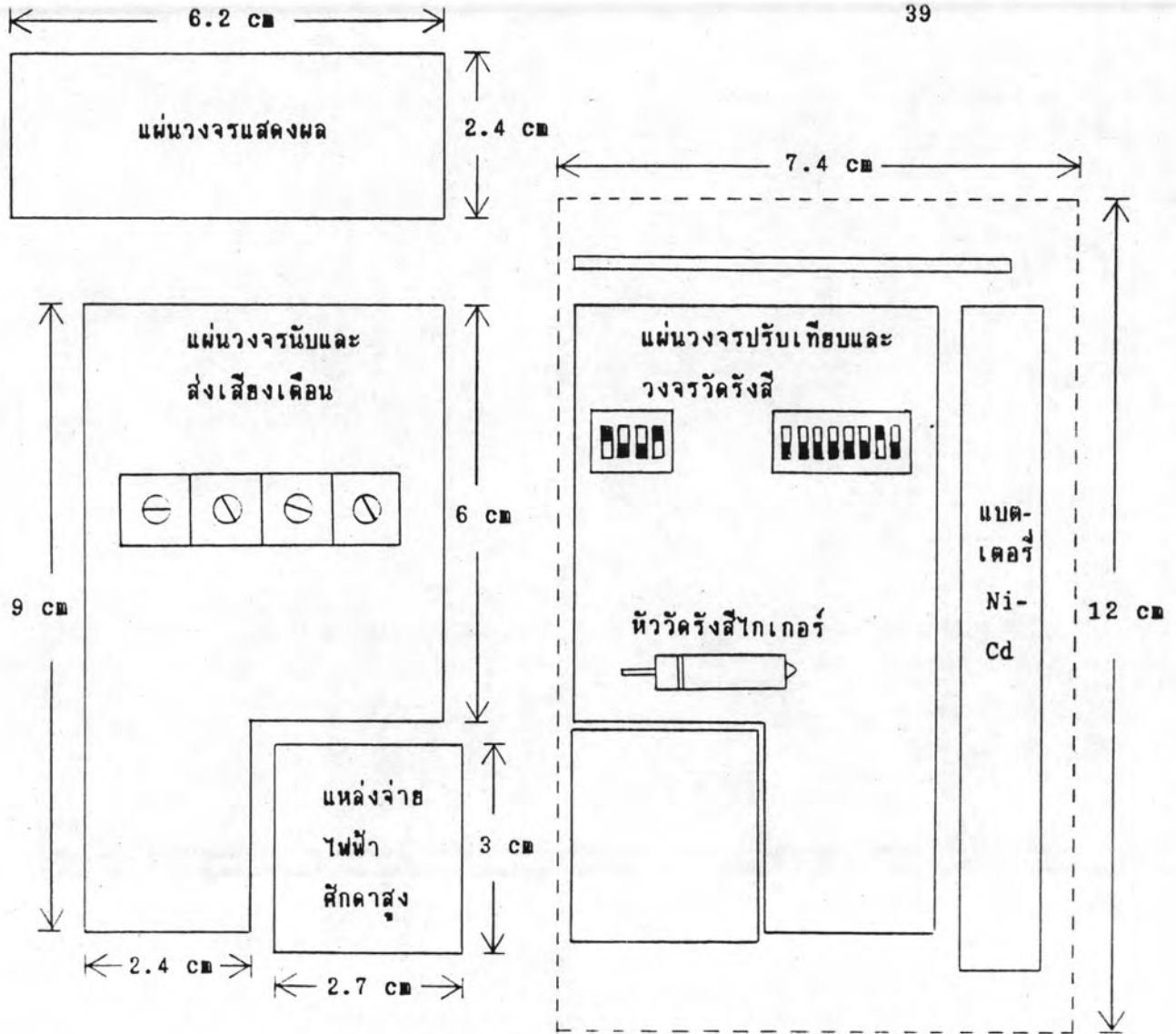


การวางอุปกรณ์ด้านบนของเครื่องวัด

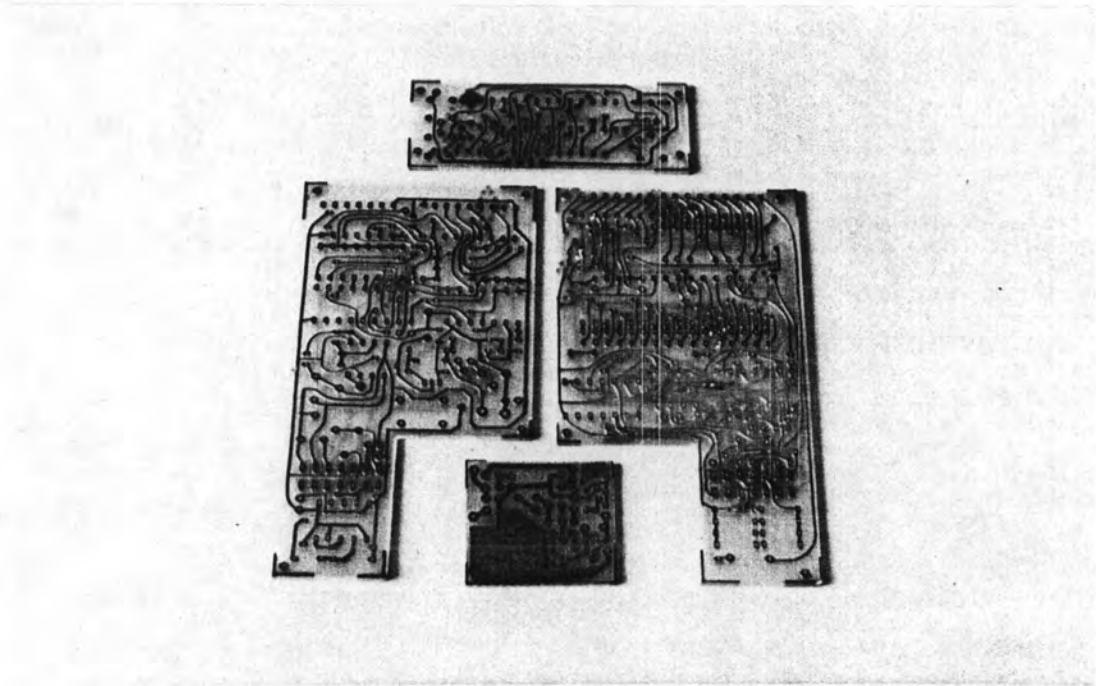


การวางอุปกรณ์ด้านหน้าของเครื่องวัด

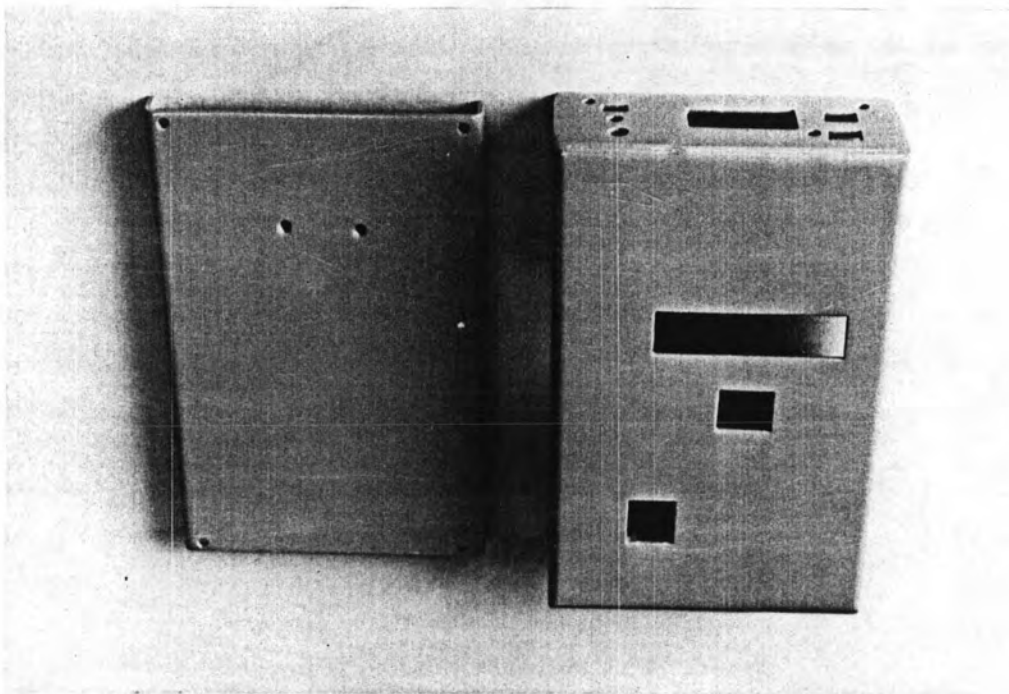
รูปที่ 3.13ก. การวางอุปกรณ์บนหน้าปัทม์ของเครื่องวัด



รูปที่ 3.13 ข. แผนผังแสดงการจัดวางแผ่นวงจรและอุปกรณ์ภายในกล่องบรรจุ



รูปที่ 3.14 วงจรแผ่นพิมพ์ที่ออกแบบขึ้น



รูปที่ 3.15 กล่องบรรจุแผ่นวงจรและอุปกรณ์