

## บทที่ 2

### ทฤษฎี



#### 2.1 การสังเคราะห์เสียง

ในปัจจุบันเราสามารถแยกการสังเคราะห์เสียงออกเป็น 3 กลุ่มใหญ่ๆ ( Luksaneeyanawin, 1989 )ได้คือ

1. การสร้างกลไกให้เปล่งเสียง กล่าวคือจะสร้างเครื่องจักรที่สามารถเปล่งเสียงได้ โดยการควบคุมการเคลื่อนที่ของลมผ่านช่องหรือท่อต่างๆ เพื่อให้เกิดเสียง (Docherty และ Shockey,1988 อ้างถึงใน Luksaneeyanawin,1989)

2. การใช้เครื่องมืออิเล็กทรอนิกส์สร้างเสียง ด้วยวิธีการนี้จะอาศัยการเปลี่ยนแปลงของปัจจัยต่างๆที่ทำให้เกิดเสียง 8 - 32 ปัจจัยในการสังเคราะห์ลำดับของหน่วยเสียงเรียงกันที่จะเพิ่มหรือลดค่าต่างๆในกระบวนการเติมจังหวะลงบนการสังเคราะห์เสียงพูดทำให้เกิดเสียงพูดตามต้องการได้(Docherty และ Shockey,1988 อ้างถึงใน Luksaneeyanawin,1989) ด้วยเทคโนโลยีในปัจจุบันสามารถสร้างอุปกรณ์ทางอิเล็กทรอนิกส์ที่สามารถสร้างเสียงสังเคราะห์นี้โดยใช้เพียงชิปเดียว ซึ่งทำให้ระบบนี้เป็นระบบที่ฉลาดและราคาไม่แพง แต่มีข้อเสียคือเสียงที่ได้จะเป็นเสียงที่ไม่เป็นธรรมชาติ กล่าวคือไม่เหมือนกับเสียงคนพูดปกติ

3. การสังเคราะห์เสียงโดยการต่อคลื่นเสียง วิธีนี้จะอาศัยการบันทึกเสียงพูดจริงๆของมนุษย์เอาไว้ เมื่อต้องการจะพูดคำใดก็จะนำส่วนของเสียงที่บันทึกไว้มาพูดต่อกันเป็นคำพูดนั้นได้ ข้อดีที่เห็นชัดของวิธีนี้คือ คุณภาพของเสียงที่ได้จะคล้ายคลึงเสียงของมนุษย์มากที่สุด ข้อเสียของวิธีนี้คือจะต้องมีเนื้อที่ของหน่วยความจำขนาดใหญ่ในการเก็บส่วนของเสียงต่างๆที่ได้ทำการบันทึกเอาไว้ ซึ่งขึ้นกับขนาดของการสุ่มเก็บข้อมูลเสียงในการบันทึก

เนื่องจากงานวิทยานิพนธ์นี้เป็นงานทางด้านสิ่งประดิษฐ์ประยุกต์ ประกอบกับการที่วิทยานิพนธ์ นี้ได้ใช้วิธีการสังเคราะห์เสียงพูดโดยการต่อคลื่นเสียง ดังนั้นจึงขอกล่าวในรายละเอียดเกี่ยวกับการสังเคราะห์เสียงพูดโดยการต่อคลื่นเสียงเท่านั้นดังต่อไปนี้

## 2.2 การสังเคราะห์เสียงโดยการต่อคลื่นเสียง

### 2.2.1 การสังเคราะห์เสียงพูดแบบพยางค์ ( Syllable )

การสังเคราะห์เสียงพูดแบบพยางค์นี้จะบันทึกเสียงพูดที่ละพยางค์ที่ต้องการ จากนั้นเมื่อระบบต้องการที่จะพูดคำใดก็จะทำการค้นเสียงที่ต้องการจากฐานข้อมูลที่เกิดขึ้นเมื่อมีก็จะทำการออกเสียงพยางค์นั้นออกมา ข้อดีคือจะได้เสียงที่เหมือนจริงที่สุด แต่ข้อเสียของระบบนี้ก็คือ ระบบนี้เหมาะสำหรับภาษาที่มีจำนวนพยางค์ไม่มาก และจะออกเสียงได้จำกัดเท่ากับจำนวนพยางค์ที่บันทึกไว้ สำหรับของภาษาไทยนั้น มีงานวิจัยเรื่องระบบการสังเคราะห์เสียง (Luksaneeyanawin, 1989) ที่พบว่ามีพยางค์ในภาษาไทยทั้งหมด 29,928 พยางค์ และมีที่ใช้จริงเพียง 5,912 พยางค์ ซึ่งถ้าจะทำการบันทึกทั้งหมดทุกพยางค์ จะต้องการขนาดหน่วยความจำในการเก็บประมาณ 300 เมกกะไบต์ ( โดยประมาณว่าพยางค์หนึ่งพยางค์เฉลี่ยแล้วใช้เนื้อที่ประมาณ 10,000 ไบต์ ) ซึ่งจะเห็นได้ว่าเป็นขนาดที่ใหญ่มาก

### 2.2.2 การสังเคราะห์เสียงพูดโดยใช้อັฒพยางค์ ( Demisyllable )

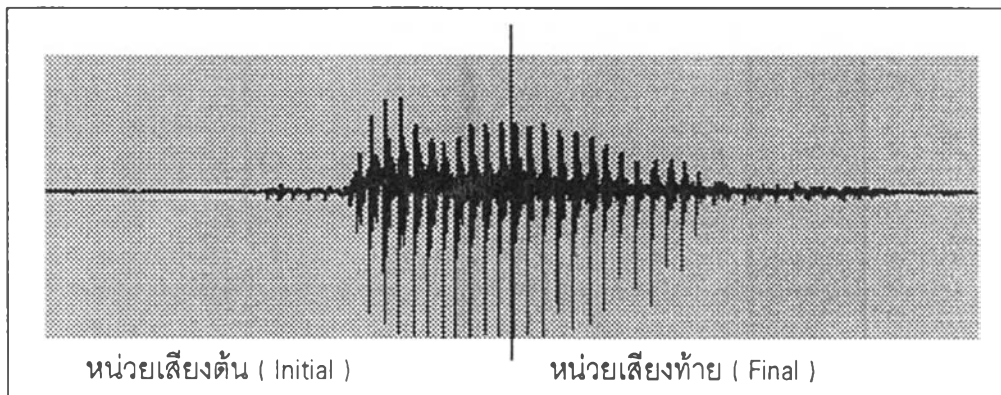
การสังเคราะห์เสียงพูดโดยอັฒพยางค์นี้จะใช้หลักที่ว่าพยางค์ใดสามารถจะแบ่งพยางค์ออกเป็นสองหน่วยอັฒพยางค์(Stephen, Tybring และ James, 1989) โดยที่หน่วยอັฒพยางค์ที่เก็บไว้สามารถนำไปใช้กับหน่วยอັฒพยางค์อื่นเพื่อสังเคราะห์เป็นคำใหม่ได้ดังเช่นตารางที่ 2.1 นี้

พยางค์	หน่วยเสียงเริ่ม		หน่วยเสียงท้าย
BET	BE	+	ET
SET	SE	+	ET

ตารางที่ 2.1 แสดงตัวอย่างหน่วยเสียงของการสังเคราะห์เสียงพูดแบบอັฒพยางค์

จากตารางที่ 2.1 เป็นตัวอย่างที่ทำการออกเสียงคำว่า BET และ SET ถ้าเป็นในระบบการสังเคราะห์เสียงพูดแบบพยางค์ ก็จะต้องบันทึกทั้ง 2 คำนี้ไว้ ซึ่งทั้งสองเสียงมีเสียงสระและตัวสะกดเดียวกันทำให้ซ้ำซ้อนกัน ดังนั้นด้วยวิธีสังเคราะห์เสียงพูดโดยใช้อັฒพยางค์สามารถประหยัดหน่วยอັฒพยางค์ได้ 1 หน่วยคือ ET จากทั้งหมด 4 หน่วย ดังนั้นถ้ามีพยัญชนะต้นที่ใช้ประกอบกับเสียงสระ ET มากก็จะยิ่งประหยัดมากหน่วยเสียงขึ้นไปอีก สำหรับหน่วยอັฒพยางค์ทั้งสองหน่วยอาจจำแนกได้เป็น 2 ประเภทดังนี้

1. หน่วยเสียงเริ่ม ( Initial ) หน่วยเสียงนี้จะเก็บเสียงของพยัญชนะต้นจนถึงช่วงของเสียงสระที่คงที่ตรงกลางของพยางค์
2. หน่วยเสียงท้าย ( Final ) หน่วยเสียงนี้จะเก็บเสียงของสระและเสียงอื่นๆที่เหลือจนหมด โดยจะเริ่มที่ช่วงของเสียงสระที่คงที่เป็นต้นไป ดังรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 แสดงการแบ่งพยางค์ออกเป็นสองส่วนตามวิธีการของอัมพยางค์

ผลที่ได้เมื่อทำการสังเคราะห์ในภาษาอังกฤษคือ มีหน่วยเสียงทั้งหมดเพียง 950 หน่วย และใช้เนื้อที่หน่วยความจำเพียง 250 กิโลไบต์

ข้อเสียก็คือการแบ่งตรงอัมพยางค์ในช่วงของเสียงสระที่คงที่นั้นขนาดของสัญญาณจะมีขนาดใหญ่ทำให้เกิดความยุ่งยากในการบันทึกเสียงและการแบ่งเก็บที่จะต้องควบคุมความหนักเบาของเสียงที่บันทึกให้ใกล้เคียงกัน เพราะไม่เช่นนั้นแล้วเวลาทำการสังเคราะห์เสียง จะเกิดการสะดุดของสัญญาณได้

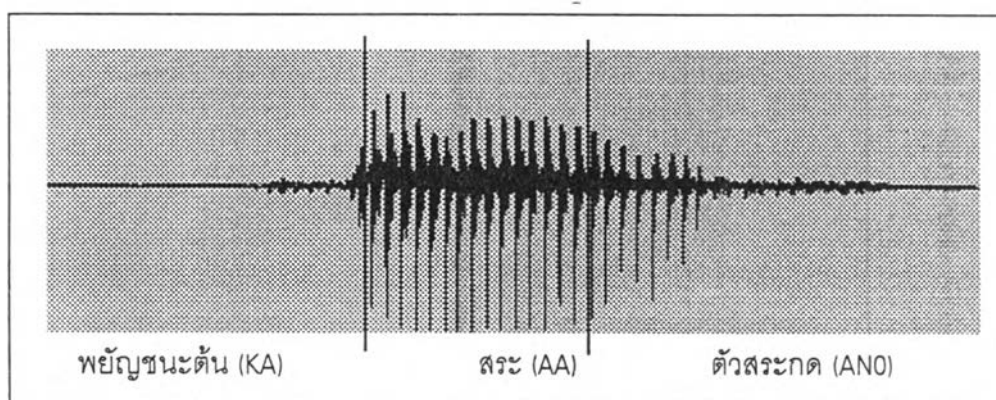
### 2.2.3 การสังเคราะห์เสียงโดยใช้หน่วยคู่เสียง ( Diphone )

การออกเสียงในภาษาต่าง ๆ นั้น จะมีลักษณะของเสียงที่ผสมกันของหลายหน่วยเสียง ทำให้หน่วยเสียงข้างเคียงจะมีผลต่อการออกเสียงด้วย ดังนั้นการสังเคราะห์เสียงโดยใช้หน่วยคู่เสียงนี้จะทำการเก็บหน่วยเสียงทุกหน่วยก่อนที่หน่วยเสียงนั้นจะมีการผันแปรตามหน่วยเสียงอื่นที่จะตามมา สำหรับการบันทึกหน่วยคู่เสียงจะเริ่มบันทึกตั้งแต่หน่วยเสียงพยัญชนะต้นจนถึงช่วงผลตอบชั่วคราวของหน่วยเสียงถัดไป (Luksaneeyanawin, 1989) ซึ่งอาจจะเป็นหน่วยเสียงของพยัญชนะต้นอื่น หรือหน่วยเสียงสระหรือหน่วยเสียงตัวสะกดก็ได้ ซึ่งจะต่างกับการสังเคราะห์เสียงแบบอัมพยางค์ตรงที่การสังเคราะห์เสียงโดยใช้หน่วยคู่เสียงนี้อาจจะต้องการใช้

หน่วยสังเคราะห์หลายหน่วยในการประกอบเป็นหนึ่งพยางค์ก็ได้ ซึ่งขึ้นกับการผันแปรในการออกเสียงของพยางค์นั้น ดังแสดงเป็นตัวอย่างตามตารางที่ 2.2 และรูปที่ 2.2

พยางค์	หน่วยคู่เสียง	หน่วยคู่เสียง	หน่วยคู่เสียง
KAANO (การ)	KA	AA	ANO
DAANO (दान)	DA	AA	ANO
KANO (กัน)	KA	A	ANO

ตารางที่ 2.2 ตัวอย่างการแยกหน่วยคู่เสียงของพยางค์ต่างๆในรูปแบบของสัทอักษรที่ดัดแปลงมาจากสัทอักษรสากล



รูปที่ 2.2 ตัวอย่างรูปคลื่นของหน่วยคู่เสียงที่ประกอบกันขึ้นเป็นพยางค์ 'การ'

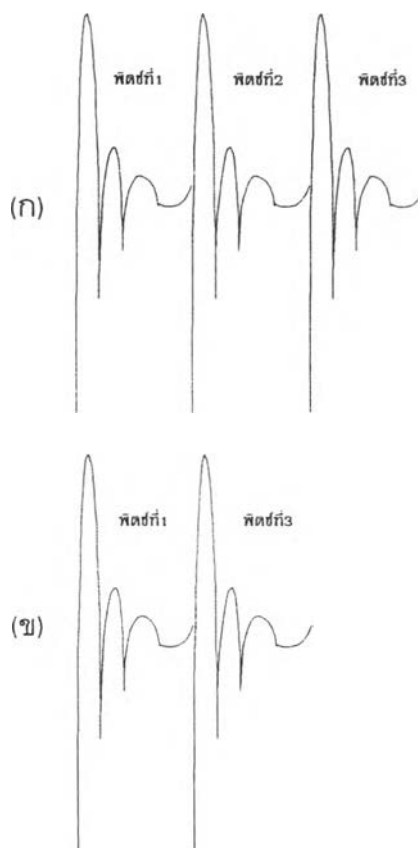
ข้อดีของการสังเคราะห์แบบนี้ก็คือประหยัดหน่วยความจำในการเก็บได้มากกว่าแบบการสังเคราะห์แบบอักษพยางค์เนื่องจากได้มีการแยกพยางค์ออกเป็นหลายหน่วยย่อยในการประกอบกันทำให้ลดการซ้ำซ้อนกันของหน่วยเสียงที่อาจจะไปปรากฏในหน่วยเสียงอื่น แต่ทั้งนี้ต้องขึ้นกับว่าหน่วยย่อยดังกล่าวเป็นหน่วยย่อยที่สามารถเกิดร่วมกับหน่วยอื่นได้มากน้อยแค่ไหน ด้วยวิธีการสังเคราะห์นี้จะไม่ค่อยมีปัญหาความราบรื่นของการนำหน่วยเสียงมาต่อกัน เพราะช่วงที่นำมาต่อกันนั้นเป็นช่วงของภาวะชั่วคราวซึ่งมีขนาดของสัญญาณไม่มาก ทำให้เวลาการนำมาประกอบกันค่อนข้างราบรื่นกว่า

ข้อเสียของวิธีนี้ก็คือนำมาซึ่งการแบ่งพยางค์ออกเป็นหน่วยคู่เสียงหลายหน่วย ก็จะทำให้คุณภาพของเสียงไม่ดีนัก กล่าวคือจะเป็นเสียงที่ไม่เป็นธรรมชาตินัก ฟังดูจะค่อนข้างแปลกหูบ้างสำหรับคนที่ไม่คุ้นเคย



### 2.3 การปรับระดับความเร็วของการพูด

การเปลี่ยนความเร็วของเสียงพูดนั้นทำได้ทั้งในระบบแอนะล็อกและดิจิตอล ในระบบแอนะล็อกนั้นใช้วิธีบันทึกลงบนเทปแม่เหล็กหรือแผ่นเสียง จากนั้นก็นำมาเล่นโดยปรับความเร็วของมอเตอร์ที่ใช้ขับเครื่องเล่นให้เร็วหรือช้าตามต้องการ ในระบบดิจิตอลนั้นทำได้โดยการสุ่มสัญญาณด้วยความถี่หนึ่งแล้วเล่นกลับด้วยความถี่ที่แตกต่างกันออกไป วิธีที่กล่าวข้างต้นนี้สามารถปรับความเร็วของเสียงตามต้องการได้ แต่ก็มีข้อเสียว่าความถี่ของเสียงหรือพิตช์(pitch) จะเปลี่ยนไปด้วย ถ้าเล่นช้าลงความถี่ของเสียงก็จะต่ำลงจนเป็นที่น่ารำคาญหรืออาจจะฟังไม่รู้เรื่อง ถ้าเล่นเร็วขึ้นความถี่ของเสียงก็จะสูงขึ้นทำให้กลายเป็นเสียงเล็กแหลม แต่วิธีที่จะนำมาใช้ในวิทยานิพนธ์จะสามารถคงความถี่ของเสียงไว้เท่าเดิมโดยใช้การลดจำนวนพิตช์ (อภิชาติ ตั้งทางธรรม, 2537) ดังแสดงเป็นตัวอย่างในรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.3 การปรับความเร็วของการออกเสียงจากรูป(ก) ให้เร็วขึ้นในรูป(ข) โดยการตัดพิตช์ที่ 2 ออก



## 2.4 การผันเสียงวรรณยุกต์ในพยางค์ไทยคำเดียว

ปัญหาใหญ่ในการออกเสียงพยางค์ต่างๆในภาษาไทยอยู่ตรงที่ส่วนของวรรณยุกต์ ซึ่งมีรูปและเสียงไม่จำเป็นต้องตรงกันเสมอไป ในทางปฏิบัติจะยึดหลักไตรยางค์ และเรื่องคำเป็นคำตายตามหลักไวยากรณ์ไทยดั้งเดิม (สมชาย ลำดวน, 2526) ดังนี้

### 2.4.1 คำเป็น-คำตาย

คำเป็น คือพยางค์ที่ประสมสระเสียงยาวในแม่.กา เช่น กา กี้ กือ ภู และพยางค์ที่ประสมสระเสียงยาวหรือสั้นในแม่ กง กน กม เกย และ เกอว

คำตาย คือพยางค์ที่ประสมสระเสียงสั้นในแม่ ก.กา เช่น กะ กิ กี่ ฤ (เว้นสระอำ ไอ โอ เอา) และพยางค์ที่ประสมสระเสียงยาวหรือสั้นแม่ กก กต กบ

### 2.4.2 ไตรยางค์

ไตรยางค์ คือการแบ่งพยัญชนะออกเป็น 3 พยางค์ เพื่อให้สอดคล้องกับวิธีการผันเสียงวรรณยุกต์ โดยกำหนดให้อักษรกลุ่มหนึ่งมีจำนวน 9 ตัว ผันเสียงวรรณยุกต์ได้ครบ 5 เสียง เรียกว่าอักษรกลาง ได้แก่ ก จ ฎ ฏ ด ต บ ป และ อ เช่น กา ก่า ก้า ก๊า ก๋า

อักษรอีกกลุ่มหนึ่งจำนวน 11 ตัว ได้แก่ ข ฃ ฉ ฐ ถ ผ ฝ ศ ษ ห มีพื้นเสียงเป็นเสียงสูง (เสียงจัตวา) จึงเรียกว่าอักษรสูง อักษรประเภทนี้ผันเสียงวรรณยุกต์ได้เพียง 3 เสียงคือ จัตวา เอก โท ( ษา ฆ่า ฆ่า )

อักษรอีก 24 ตัวที่เหลือ เรียกว่าอักษรต่ำ จะแบ่งได้เป็น 2 กลุ่มย่อยคือ อักษรต่ำที่มีคู่กับอักษรสูงมีอยู่ 14 ตัวคือ ค ต ฆ ช ฌ จ ฒ ฑ ฒ ฑ ฒ ฒ ฒ ฒ ฒ ฒ และ ฮ และอักษรต่ำเดี่ยวมีอยู่ทั้งหมด 10 ตัวคือ ง ญ ฌ น ม ย ร ล ว ฬ

การผันเสียงของแต่ละกลุ่มอักษรเป็นดังตารางที่ 2.3 - 2.5

	เสียง	สามัญ	เอก	โท	ตรี	จัตวา
คำเป็น		กา	ก่า	ก้า	ก๊า	ก๋า
คำตาย	รัสสะ	-	กะ	ก๊ะ	ก๊ะ	-
	ทีมะ	-	กาก	ก้าก	ก้าก	-

ตารางที่ 2.3 แสดงการผันเสียงวรรณยุกต์ของอักษรกลาง

	เสียง	สามัญ	เอก	โท	ตรี	จัตวา
คำเป็น		คา	ชา	ซ้ำ	ค้ำ	ชา
คำตาย	รัสสะ	-	ชะ	ซ้ำ, ค่ะ	คะ	-
	ทีฆะ	-	ชาก	ซ้ำก, คาก	ค้ำก	-

ตารางที่ 2.4 แสดงการผันเสียงวรรณยุกต์ของอักษรต่ำคู่กับอักษรสูง

		เสียง	สามัญ	เอก	โท	ตรี	จัตวา
คำเป็น		กลางน้ำ	ยา	อย่า	อย่า, ยา	ย่า	อย่า
		สูงน้ำ	ยา	หย่า	หย่า, ยา	ย่า	หย่า
คำตาย	รัสสะ	กลางน้ำ	-	อยะ	อยะ	อัยยะ, ยะ	-
		สูงน้ำ	-	หยะ	หยะ, ยะ	ยะ	-
	ทีฆะ	กลางน้ำ	-	อยาก	อยาก, ยาก	อัยาก	-
		สูงน้ำ	-	หยอก	หยอก, ยอก	ย็อก	-

ตารางที่ 2.5 แสดงการผันเสียงวรรณยุกต์ของอักษรต่ำเดียวกับอักษรน้ำ

## 2.5 การบีบอัดข้อมูล ( Data Compression )

จำแนกการบีบอัดข้อมูลหรือสัญญาณต่างๆตามความถูกต้องได้เป็น 2 แบบ แบบแรกเป็นแบบไม่สูญเสียข้อมูล ( Lossless ) คือข้อมูลที่ผ่านการบีบอัด เมื่อได้รับการคลายข้อมูลแล้วจะเหมือนกับข้อมูลต้นฉบับทุกประการ โดยทั่วไปวิธีการนี้ นิยมใช้ในการบีบอัดข้อมูลที่เกี่ยวข้องกับ ฐานข้อมูล, สเปรดชีต หรือโปรแกรมการประมวลผลค่าต่างๆ แบบที่สองเป็นแบบยอมสูญเสียบางส่วน ( Lossy ) เพื่อให้ได้อัตราส่วนของการบีบอัดที่ดีขึ้นกล่าวคือวิธีการในแบบนี้จะมีการจัดการปรับแต่งข้อมูลที่ต้องการบีบอัดก่อนที่จะทำการบีบอัดข้อมูล หลังจากนั้นก็จะใช้วิธีการบีบอัดข้อมูลในแบบแรกในการบีบอัดข้อมูล วิธีการในแบบนี้เหมาะสำหรับข้อมูลแบบภาพ และข้อมูลเสียง



### 2.5.1 หลักเกณฑ์ทั่วไปในการบีบอัดข้อมูล

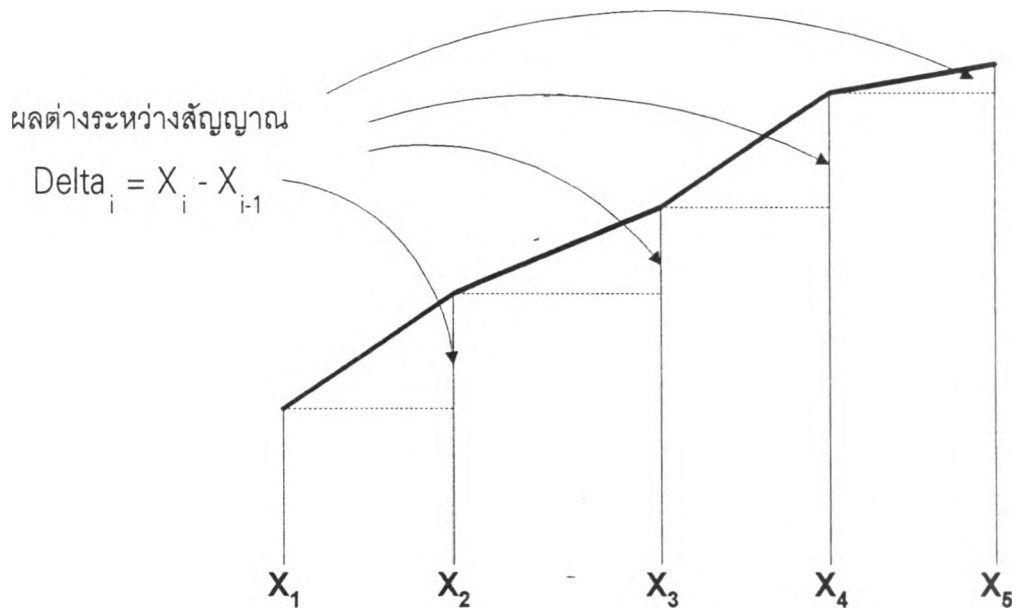
หลักในการบีบอัดข้อมูลโดยทั่วไปจะประกอบด้วย 2 ส่วนที่สำคัญ คือ การสร้างแบบจำลอง ( Modeling ) และ การเข้ารหัส ( Coding ) แบบจำลองมีอยู่ 2 ชนิดด้วยกันคือ แบบจำลองทางสถิติ ( Statistical Model ) และแบบจำลองทางพจนานุกรม ( Dictionary Based ) สำหรับการเข้ารหัสที่รู้จักกันดีคือ การเข้ารหัสแบบแซนนอน ฟาโน ( Shannon-Fano ) และการเข้ารหัสแบบฮัฟฟ์แมน ( Huffman Coding ) ซึ่งจะคล้ายกับวิธีการเข้ารหัสของ แซนนอน ฟาโน กล่าวคือจะมีใช้คุณลักษณะส่วนใหญ่ของแซนนอน ฟาโน แต่ในส่วนที่แตกต่างกันก็คือ ฮัฟฟ์แมนจะสร้างต้นไม้แบบแตกสองแบบล่างขึ้นบน ในขณะที่ของแซนนอน ฟาโนจะสร้างจากบนลงล่าง ปัจจุบันมีการนำวิธีเข้ารหัสของฮัฟฟ์แมนไปใช้อย่างแพร่หลาย อาทิเช่นในเครื่องโทรสาร ,ใช้เป็นมาตรฐานของเจเปก ( JPEG ) และอื่นๆ

สำหรับการบีบอัดข้อมูลที่เป็นสัญญาณเสียงที่นิยมใช้กันก็คือ วิธีเอดีพีซีเอ็ม ( ADPCM ,Adaptive Differential Pulse Code Modulation )(Nejat,1992) จะทำงานแบบเวลาจริง(real time) และสามารถลดขนาดของข้อมูลได้ 50 เปอร์เซ็นต์ โดยจะยอมให้เกิดโอเวอร์โหลดทางความชันได้ จึงจัดได้ว่าเป็นวิธีการบีบอัดข้อมูลที่ยอมสูญเสียข้อมูลบางส่วนในกรณีที่เกิดโอเวอร์โหลดทางความชัน แต่ในวิทยานิพนธ์นี้จะไม่ยอมให้เกิดการผิดเพี้ยนของข้อมูลเสียงที่ผ่านการบีบอัดสัญญาณ จึงได้นำวิธีการของเอดีพีซีเอ็มมาปรับปรุงเสียใหม่ดังนี้

### 2.5.2 วิธีการบีบอัดสัญญาณแบบแอลเอดีพีซีเอ็ม ( Lossless Adaptive Differential Pulse Code Modulation )

วิธีการบีบอัดข้อมูลแบบแอลเอดีพีซีเอ็ม จะไม่ทำงานแบบเวลาจริง เพราะข้อมูลเสียงที่จะนำมาบีบอัดนั้นถูกบันทึกเก็บเอาไว้แล้วด้วยความถี่สุ่มเท่ากับ 16 กิโลเฮิร์ตซ์ขนาดข้อมูล 8 บิต โดยที่การบีบอัดสัญญาณจะใช้การเก็บข้อมูลที่เป็นผลต่างระหว่างสัญญาณที่ติดกันดังแสดงในรูปที่ 2.4 ซึ่งผลต่างเหล่านี้จะมีค่าน้อยทำให้สามารถเก็บเป็นข้อมูลที่มีขนาดของผลต่าง(บิต) ที่เล็กกว่าหรือเท่ากับ 8 บิตโดยอยู่ในรูปของกระแสของบิต(bit stream) และถ้าขนาดของผลต่างของสัญญาณมีขนาดน้อยกว่า 8 บิตจำนวนมากๆ ก็จะทำให้อัตราส่วนของการบีบอัดสัญญาณได้มาก ดังนั้นวิธีนี้จะแทรกคำสั่งพิเศษดังแสดงในตารางที่ 2.6 เพื่อระบุจำนวนบิตที่ใช้ในการเก็บขนาดผลต่างดังนี้





รูปที่ 2.4 แสดงการหาผลต่างระหว่างสัญญาณเสียงเพื่อประหยัดจำนวนบิตที่จะต้องใช้เก็บ

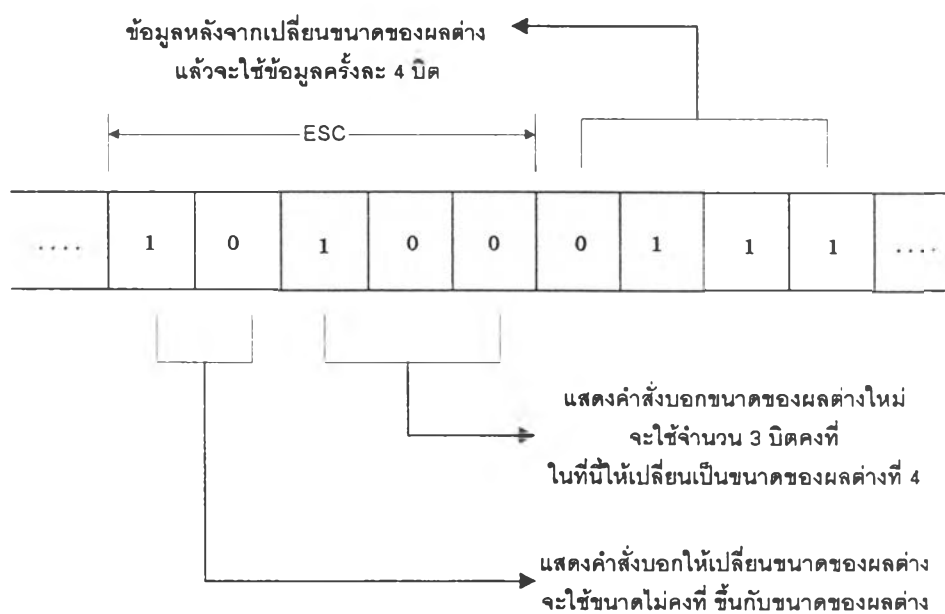
1. คำสั่งที่บอกว่าจะต้องเปลี่ยนขนาดของผลต่าง ซึ่งจะใช้ค่าที่เป็นลบที่มากที่สุดในช่วงขนาดของผลต่างในขณะนั้นเป็นตัวบอก ซึ่งจำนวนบิตที่ใช้ไม่แน่นอนขึ้นกับขนาดของผลต่างในขณะนั้น

2. คำสั่งที่บอกขนาดของผลต่างใหม่ มีขนาดของคำสั่งที่คงที่คือ 3 บิตและจะต้องอยู่ติดกับคำสั่งแรกเสมอ

เนื่องจากคำสั่งทั้งสองนี้จะอยู่ติดกันเสมอจึงขอใช้สัญลักษณ์ ESC แทนคำสั่งทั้งสองนี้รวมกัน ดังแสดงเป็นดังตัวอย่างในรูปที่ 2.5

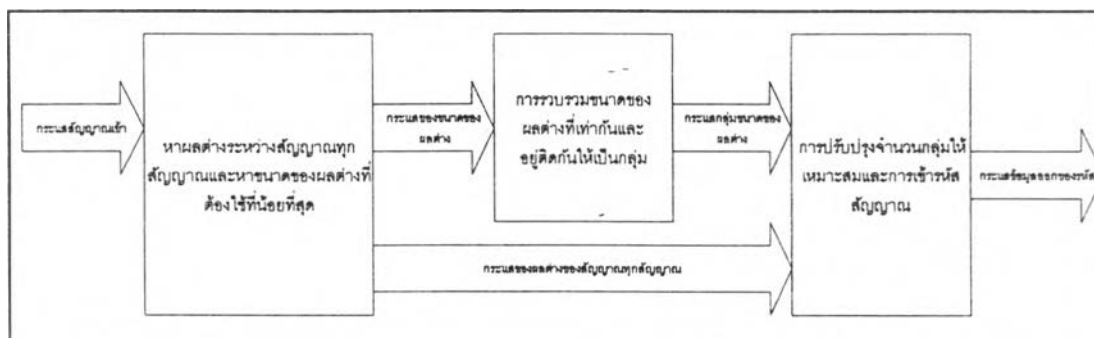
คำสั่งบอกขนาดของ ผลต่างใหม่ (ใช้ 3 บิต)	ขนาดของผลต่าง (บิต)	ช่วงของข้อมูลใน แต่ละขนาดของ ผลต่าง	คำสั่งที่บอกให้ต้อง เปลี่ยนขนาดของผล ต่าง
000	8	-128 ถึง +127	-128
001	ข้อมูลสุดท้ายของ สัญญาณ	-	-
010	2	-2 ถึง +1	-2
011	3	-4 ถึง +3	-4
100	4	-8 ถึง +7	-8
101	5	-16 ถึง +15	-16
110	6	-32 ถึง +31	-32
111	7	-64 ถึง +64	-64

ตารางที่ 2.6 แสดงคำสั่งการเปลี่ยนขนาดของผลต่าง



รูปที่ 2.5 แสดงตัวอย่างการใช้คำสั่งเปลี่ยนขนาดของผลต่าง

สำหรับรูปแบบการบีบอัดสัญญาณจะเป็นดังรูปที่ 2.6 ซึ่งมีอยู่ 3 ส่วนที่สำคัญคือ



รูปที่ 2.6 แสดงการบีบอัดสัญญาณแบบแอลเอทีพีซีเอ็ม

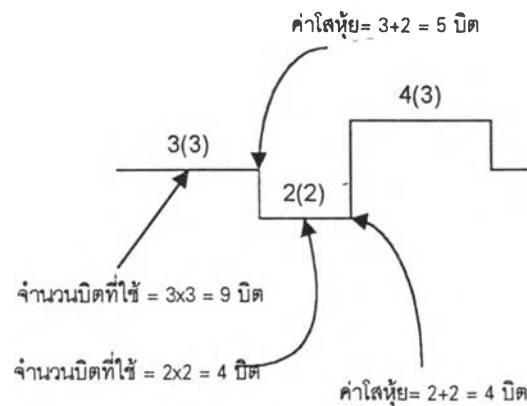
2.5.2.1 ส่วนของการหาผลต่างของสัญญาณและขนาดของผลต่างที่ต้องใช้ที่น้อยที่สุด ส่วนนี้จะให้ข้อมูลออกเป็น 2 ชุดคือ ข้อมูลชุดแรกจะเป็นการจัดการหาผลต่างของสัญญาณทั้งหมดให้กับส่วนของการเข้ารหัสสัญญาณ และข้อมูลชุดที่สองจะเป็นข้อมูลที่ได้จากการแปลงผลต่างเหล่านั้นให้อยู่ในรูปของขนาดของผลต่างที่น้อยที่สุดให้กับส่วนของการรวบรวมขนาดของผลต่างที่เท่ากันและอยู่ติดกันเข้าเป็นกลุ่มเดียวกันต่อไป ตัวอย่างของการแปลงผลต่างให้เป็นขนาดของผลต่างเป็นดังนี้ เช่นผลต่างของสัญญาณคู่หนึ่งเป็น -3 จากตารางที่ 2.5 จะได้ว่าขนาดของผลต่างที่น้อยที่สุดที่สามารถครอบคลุมได้ก็คือ 3

2.5.2.2 ส่วนของการรวบรวมขนาดของผลต่างที่เท่ากันและอยู่ติดกันเข้าไว้เป็นกลุ่มเดียวกัน ส่วนนี้จะทำการแปลงข้อมูลที่เป็นกระแสของขนาดของผลต่างให้เป็นกลุ่มขนาดของผลต่าง เพื่อให้ส่วนของการปรับปรุงจำนวนกลุ่มให้เหมาะสมและการเข้ารหัสสัญญาณนั้นวิเคราะห์ข้อมูลได้สะดวก ตัวอย่างเช่น

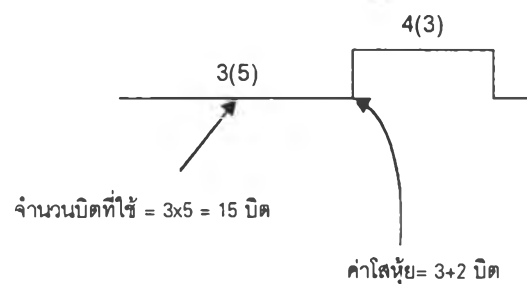
$$\text{ข้อมูลเข้า} = 2,2,2,2,2,3,3,3,3,4,4,4,3,2,2,2,2,5,5,5,6,6$$

$$\text{ข้อมูลออก} = 2(6),3(4),4(3),3(1),2(4),5(3),6(2)$$

2.5.2.3 ส่วนของการปรับปรุงกลุ่มให้เหมาะสมและการเข้ารหัส ส่วนนี้จะทำการวิเคราะห์และปรับปรุงข้อมูลเข้าที่เป็นกระแสกลุ่มของขนาดของผลต่างให้มีความเหมาะสม เนื่องจากการเปลี่ยนขนาดของผลต่างแต่ละครั้งจะต้องใช้คำสั่ง ESC ซึ่งถือว่าส่วนนี้เป็นค่าโลหุ่ย ดังนั้นถ้ามีการเปลี่ยนขนาดของผลต่างก็จะส่งผลให้ผลของการบีบอัดสัญญาณไม่ดี ทำให้ต้องมีการปรับปรุงกลุ่มโดยการยุบกลุ่มบางกลุ่มให้รวมกับกลุ่มอื่นที่ติดกันเพื่อให้ได้ผลของการบีบอัดที่ดีเช่นตัวอย่างในรูปที่ 2.7



(ก) รวมจำนวนบิตที่ต้องใช้ =  $9+5+4+4 = 22$  บิต



(ข) รวมจำนวนบิตที่ต้องใช้ =  $15+5 = 20$  บิต

รูปที่ 2.7 แสดงการยุบกลุ่มของชั้นขนาดของผลต่างเพื่อให้ผลการบีบอัดสัญญาณที่ดี โดยที่ระดับความสูงของแต่ละกลุ่มหมายถึงขนาดของผลต่าง และความกว้างของแต่ละกลุ่มคือจำนวนข้อมูลในกลุ่ม

จากรูปที่ 2.7 (ก) จะเป็นการพิจารณาข้อมูลของ 2 กลุ่มแรกที่เข้ามาโดยยังไม่มีกรรวมกลุ่ม ซึ่งจะใช้จำนวนบิตในการเข้ารหัสเท่ากับ 22 บิต โดยมีการเปลี่ยนขนาดของผลต่าง 2 ครั้งทำให้ต้องมีบิตคำสั่งเท่ากับ 9 บิต และบิตที่เป็นข้อมูลอีก 13 บิต แต่ในรูป (ข) จะมีการรวมกลุ่มที่สองเข้ารวมกับกลุ่มแรกทำให้ต้องใช้บิตที่เป็นข้อมูลเพิ่มขึ้นเป็น 15 บิต แต่ในขณะที่บิตที่เป็นคำสั่งลดเหลือ 5 บิตทำให้ผลรวมของจำนวนบิตเท่ากับ 20 บิต ซึ่งจะเห็นได้ว่าประหยัดกว่ารูป (ก) อยู่ 2 บิต ดังนั้นรวมกลุ่มจะดีกว่า

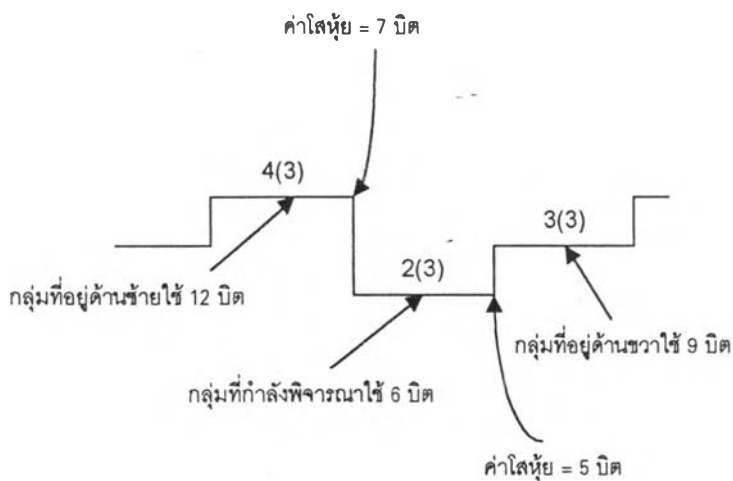
#### 2.5.2.3.1 หลักของการปรับปรุงกลุ่ม

สำหรับหลักในการปรับปรุงกลุ่มที่ใช้ในวิทยานิพนธ์นี้ไม่ใช่หลักที่ให้ผลการบีบอัดสัญญาณที่ดีที่สุด แต่เป็นหลักการปรับปรุงกลุ่มที่สามารถพัฒนาได้

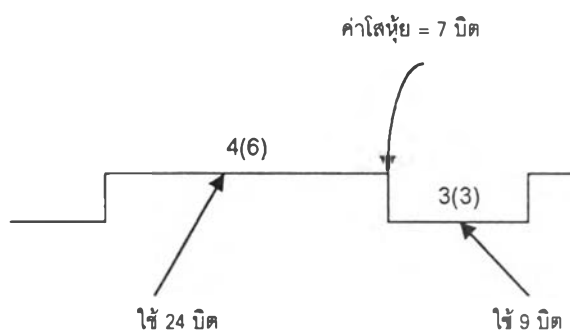
ง่ายและให้ผลของการบีบอัดสัญญาณโดยเฉลี่ยได้ถึง 50 เปอร์เซ็นต์ หลักในการปรับปรุงนี้จะเริ่มจากการพิจารณาเสถียรภาพของกลุ่มทุกกลุ่มที่มีขนาดของผลต่างที่เท่ากันโดยจะเริ่มจากขนาดผลต่างที่เท่ากับ 2 บิตก่อนจากนั้นเมื่อหมดกลุ่มที่มีขนาดของผลต่างเป็น 2 แล้วก็จะทำการพิจารณาเสถียรภาพของกลุ่มที่มีขนาดของผลต่างเพิ่มขึ้นอีก 1 บิตเป็น 3 บิต ทำเช่นนี้ต่อไปจนกระทั่งหมดกลุ่มของขนาดของผลต่างที่ 7 บิต ถ้าเกิดว่ามีกลุ่มที่ไม่เสถียรภาพก็จะต้องปรับขนาดของผลต่างเพิ่มขึ้นเพื่อให้เข้าสู่กลุ่มที่เสถียรภาพให้ได้ โดยจะลองเพิ่มขนาดของผลต่างให้กับกลุ่มนั้นทีละ 1 บิตเช่นถ้าขนาดของผลต่างเป็น 3 บิตก็จะเพิ่มให้เป็น 4 บิต ทำให้เมื่อเสร็จจากการพิจารณาเสถียรภาพในขนาดของผลต่างใดแล้ว ก่อนที่จะเริ่มพิจารณาในขนาดของผลต่างต่อไปจะต้องทำการจับกลุ่มขนาดของผลต่างใหม่ให้ทันกาล แต่ถ้าเกิดกลุ่มนั้นเสถียรภาพก็ไม่ต้องทำอะไรกับขนาดของผลต่างของกลุ่มนั้น

การพิจารณาเสถียรภาพของกลุ่มจะมีการใช้ข้อมูลของกลุ่มข้างเคียงช่วยในการพิจารณา กลุ่มข้างเคียงที่สำคัญคือ *กลุ่มทางซ้าย* ของกลุ่มที่กำลังพิจารณาเสถียรภาพ กลุ่มที่สองได้แก่ *กลุ่มที่อยู่ทางขวา* ของกลุ่มที่กำลังพิจารณา โดยจะพิจารณาเสถียรภาพดังนี้

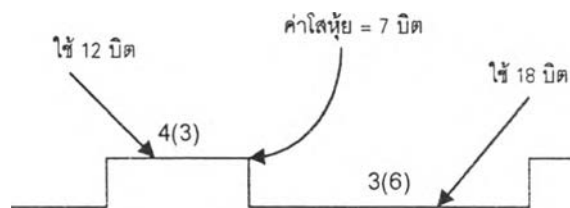
1. คำนวณหาจำนวนบิตที่ต้องใช้ทั้งหมดรวม 3 กลุ่ม โดยไม่มีการรวมกลุ่ม ดังตัวอย่างที่แสดงในรูปที่ 2.8(ก)
2. ให้อุปกลุ่มที่กำลังพิจารณารวมกับกลุ่มทางซ้ายมือและคำนวณหาจำนวนบิตที่ต้องใช้ทั้งหมด ซึ่งจะเหลือเพียง 2 กลุ่มคือ กลุ่มทางซ้ายที่รวมกับกลุ่มที่กำลังพิจารณา และกลุ่มที่อยู่ทางขวา ดังตัวอย่างที่แสดงในรูปที่ 2.8(ข)
3. ให้อุปกลุ่มที่กำลังพิจารณารวมกับกลุ่มทางขวามือและคำนวณหาจำนวนบิตที่ต้องใช้ทั้งหมด ซึ่งจะเหลือเพียง 2 กลุ่มคือ กลุ่มทางซ้ายและกลุ่มทางขวาที่รวมกับกลุ่มที่กำลังพิจารณาดังตัวอย่างที่แสดงในรูปที่ 2.8(ค)
4. จากนั้นให้ดูว่ากลุ่มที่กำลังพิจารณานั้นเสถียรภาพไหม โดยดูจากจำนวนบิตที่ใช้ในข้อ 1 นั้นจะต้องน้อยกว่าจำนวนบิตในข้อ 2 และข้อ 3 ถ้าน้อยกว่าทั้งคู่จริงก็แสดงว่ากลุ่มที่กำลังพิจารณาอยู่นี้เสถียรภาพ แต่ถ้าเกิดจำนวนบิตในข้อ 1 มากกว่าจำนวนบิตในข้อ 2 หรือ 3 แสดงว่ากลุ่มนี้ไม่เสถียรภาพ



(ก) รวมจำนวนบิตที่ต้องใช้ในกรณีที่ไม่รวมกลุ่ม = 39 บิต



(ข) รวมจำนวนบิตที่ต้องใช้ในกรณีที่รวมกลุ่มทางซ้าย = 40 บิต



(ค) รวมจำนวนบิตที่ต้องใช้ในกรณีที่รวมกลุ่มทางขวา = 37 บิต

รูปที่ 2.8 แสดงการหาเสถียรภาพของกลุ่มโดยการหาจำนวนบิตที่ต้องใช้ตามกรณีต่างๆจะเห็นว่าในกรณีที่รวมกลุ่มทางขวามือ(ค) จะทำให้ประหยัดจำนวนบิตที่ต้องใช้มากที่สุด แสดงว่ากลุ่มที่กำลังพิจารณาอยู่นั้นไม่เสถียรภาพ ดังนั้นให้ทำการเพิ่มขนาดของผลต่างให้กับกลุ่มที่กำลังพิจารณานี้ 1 บิตทำให้มีขนาดของผลต่างเป็น 3 บิต

### 2.5.2.3.2 การเข้ารหัส

การเข้ารหัสในที่นี้จะนำเอาผลต่างของสัญญาณทหาได้ใน 2.5.2.1 ซึ่งอยู่ในขนาดของข้อมูล 8 บิตมาที่ละตัวมาเข้ารหัสให้เหลือจำนวนบิตเท่ากับ

ขนาดของผลต่างที่มีลำดับเดียวกันในกลุ่มของขนาดผลต่างที่ได้ปรับปรุงกลุ่มแล้ว ตัวอย่างเช่นมีกลุ่มของขนาดผลต่างที่ปรับปรุงแล้วเป็นดังนี้ 2(2),3(2),2(1) และมีผลต่างของสัญญาณเป็น -1,0,-2,-2,1 ผลของการเข้ารหัสจะเป็นดังรูปที่ 2.9

1	1	0	0	1	0	0	1	1	1	0	1	1	0	1	1	0	0	0	1	0	0	1
-1	0	ESC			-2		-2		ESC				+1									

รูปที่ 2.9 แสดงผลที่ได้จากการเข้ารหัส

สำหรับโครงสร้างของข้อมูลแต่ละชุดที่เกิดจากการเข้ารหัสในวิทยานิพนธ์นี้จะเป็นดังนี้ กำหนดให้ขนาดของผลต่างเป็น 2 บิตเป็นค่าโดยปริยายในตอนเริ่มต้น ข้อมูลไบต์แรกจะเป็นสัญญาณเสียงจุดแรกเพื่อให้เป็นค่าเริ่มต้นในการคลายสัญญาณ ข้อมูลในไบต์ถัดมาจึงจะเป็นข้อมูลที่ถูกเข้ารหัสไว้ และจะปิดท้ายข้อมูลด้วยขนาดของผลต่าง 1 บิต

