

## บทที่ 2

### กำหนดการเชิงพันธุกรรม

ในบทนี้กล่าวถึงรายละเอียดของกำหนดการเชิงพันธุกรรม โดยกล่าวถึงหลักการทั่วไปของกำหนดการเชิงพันธุกรรม ขั้นตอนการค้นหาคำตอบในวิธีกำหนดการเชิงพันธุกรรม การทำงานของตัวปฏิบัติการทางพันธุกรรมและสรุปท้ายบท

#### 2.1 หลักการทั่วไป

กำหนดการเชิงพันธุกรรม ( Genetic Programming ) เป็นวิธีการเรียนรู้ และค้นหาคำตอบของปัญหา ได้พัฒนามาจากขั้นตอนวิธีเชิงพันธุกรรม ( Genetic Algorithm ) หรือ GA ซึ่งคิดค้นโดย Holland (1975) ข้อแตกต่างระหว่างขั้นตอนวิธีเชิงพันธุกรรม และกำหนดการเชิงพันธุกรรม คือลักษณะการแทนคำตอบ โดยขั้นตอนวิธีเชิงพันธุกรรมจะแทนลักษณะคำตอบในรูปสายอักขระที่มีขนาดคงที่ แต่กำหนดการเชิงพันธุกรรมจะแทนลักษณะคำตอบในรูปโปรแกรมคอมพิวเตอร์ ซึ่งสามารถแทนด้วยโครงสร้างแบบต้นไม้

กำหนดการเชิงพันธุกรรม ถูกคิดค้นโดย Koza (1992) เป็นวิธีการเรียนรู้เพื่อแก้ปัญหาโดยเลียนแบบการวิวัฒนาการของสิ่งมีชีวิต วิวัฒนาการในธรรมชาติของสิ่งมีชีวิตไม่มีแบบแผนและเป้าหมายที่แน่นอน แต่กระบวนการทางธรรมชาติจะผลักดันให้สิ่งมีชีวิตแต่ละตัวแข่งขันกันเพื่อดำรงชีวิตอยู่ในสภาพแวดล้อมของตนเอง สิ่งมีชีวิตที่อ่อนแอก็จะอยู่ไม่ได้แล้วตายไป ส่วนสิ่งมีชีวิตที่แข็งแรงกว่าสามารถที่จะมีชีวิตอยู่รอดได้ก็จะคงอยู่และมีวิวัฒนาการของตนเองต่อไป แต่สำหรับการวิวัฒนาการคำตอบซึ่งอยู่ในรูปโปรแกรมคอมพิวเตอร์ในวิธีกำหนดการเชิงพันธุกรรม มีเป้าหมายเพื่อให้ได้โปรแกรมคำตอบที่มีความสามารถในการแก้ปัญหาที่กำหนดได้ โดยโปรแกรมที่มีความเหมาะสมในการแก้ปัญหาสูงกว่าจะได้รับการวิวัฒนาการไปจนได้เป็นโปรแกรมที่เป็นคำตอบของปัญหา เราจะเรียกโปรแกรมคอมพิวเตอร์ที่อยู่ในระหว่างขั้นตอนการวิวัฒนาการว่า **ผลเฉลย** ( Individual ) ส่วนผลเฉลยที่สามารถทำงานแก้ปัญหาที่กำหนดได้จะเรียกว่าเป็น **คำตอบ** ( Solution ) ของปัญหา

การค้นหาคำตอบโดยกำหนดการเชิงพันธุกรรม แบ่งเป็นขั้นตอนหลักคือ การสร้างประชากรผลเฉลยเริ่มต้น การประเมินค่าความเหมาะสมของผลเฉลย การสร้างประชากรของผลเฉลยรุ่นใหม่ และการหาคำตอบ ซึ่งใน

ส่วนของการประเมินค่าความเหมาะสม และการสร้างประชากรของผลเฉลยรุ่นใหม่ จะเรียกว่า เป็น กระบวนการวิวัฒนาการ ซึ่งสามารถอธิบายได้ในรูปของรหัสเทียม ( Pseudo Code ) ดังรูปที่ 2.1

```

จำนวนรุ่น = 0 ;
สร้างประชากรผลเฉลยเริ่มต้นตามจำนวนประชากรที่กำหนด ;
While ( จำนวนรุ่น <= จำนวนรุ่นที่กำหนด หรือ ยังไม่พบคำตอบที่ต้องการ )
    ประเมินค่าความเหมาะสมของผลเฉลยแต่ละตัวในการแก้ปัญหาที่กำหนด ;
    เลือกผลเฉลยตามลำดับค่าความเหมาะสมมา n ตัว ;
    ใช้ตัวดำเนินการสืบพันธุ์กับผลเฉลย n ตัวเหล่านั้น นำไปเป็นประชากรรุ่นใหม่ ;
    จำนวนผลเฉลย = n ;
    While ( จำนวนผลเฉลย != จำนวนประชากรที่กำหนด )
        สร้างประชากรผลเฉลยในรุ่นใหม่ขึ้นมาจากผลเฉลย n ตัวเหล่านั้น
        โดยเลือกตัวดำเนินการดังต่อไปนี้ ;
        Case ( การไขว้เปลี่ยน )
            เลือกผลเฉลย 2 ตัวอย่างสุ่มจากผลเฉลย n ตัวเหล่านั้น ;
            สุ่มตำแหน่งที่จะทำการไขว้เปลี่ยน ;
            ทำการแลกเปลี่ยนบางส่วนของผลเฉลย ได้ผลเฉลยขึ้นมา 2 ตัว ;
            จำนวนผลเฉลย += 2 ;
        Case ( การกลาย )
            เลือกผลเฉลยมา 1 ตัวอย่างสุ่มจากผลเฉลย n ตัวเหล่านั้น ;
            สุ่มตำแหน่งที่จะทำการกลาย ;
            ทำการแทนที่ส่วนนั้น ด้วยโปรแกรมเล็กๆ ได้ผลเฉลยขึ้นมาอีก 1 ตัว ;
            จำนวนผลเฉลย += 1 ;
    End While
    จำนวนรุ่น++ ;
End While
ให้โปรแกรมที่มีค่าความเหมาะสมดีที่สุดเป็นคำตอบ ;

```

รูปที่ 2.1 Pseudo Code แสดงกระบวนการวิวัฒนาการในการหาคำตอบของวิธีกำหนดการเชิงพันธุกรรม

## 2.2 การสร้างประชากรผลเฉลยเริ่มต้น

ในขั้นตอนนี้จะทำการสร้างประชากรของผลเฉลยเริ่มต้นโดยใช้วิธีการสุ่ม โดยผลเฉลยแต่ละตัวอยู่ในรูปโปรแกรมคอมพิวเตอร์ โดยโปรแกรมแต่ละตัวเหล่านี้อาจจะทำงานแก้ปัญหาที่กำหนดนั้นได้หรือไม่ก็ได้ ลักษณะโครงสร้างของโปรแกรมจะอยู่ในรูปแบบของต้นไม้ที่มีขนาดและความสูงไม่จำกัด ประกอบด้วยส่วนประกอบ 2 ชนิดคือ ฟังก์ชัน ( Function ) และเทอร์มินอล ( Terminal )

ฟังก์ชัน อาจเป็นฟังก์ชันทางคณิตศาสตร์ ฟังก์ชันทางตรรก หรือเป็นฟังก์ชันเฉพาะสำหรับปัญหานั้นๆ เทอร์มินอล อาจเป็นค่าคงที่ ตัวแปรหรือคำสั่งที่ส่งผลโดยตรงกับปัญหานั้น ข้อแตกต่างระหว่างฟังก์ชันและเทอร์มินอลคือ ฟังก์ชันจะต้องการตัวแปรหรืออาร์กิวเมนต์เพื่อช่วยในการทำงาน ในขณะที่เทอร์มินอลจะไม่ต้องต้องการอาร์กิวเมนต์ อาจกล่าวได้ว่าเทอร์มินอลคือฟังก์ชันที่ไม่ต้องการอาร์กิวเมนต์ มีข้อสังเกตคือ อาร์กิวเมนต์ของฟังก์ชันสามารถเป็นฟังก์ชันอีกฟังก์ชันหนึ่งก็ได้ ดังนั้นฟังก์ชันจึงสามารถรับค่าส่งคืน ( Return Value ) ของอาร์กิวเมนต์ที่เป็นเทอร์มินอลหรืออาร์กิวเมนต์ที่เป็นฟังก์ชันก็ได้ จากลักษณะดังกล่าวการกำหนดฟังก์ชันและเทอร์มินอลจึงต้องมีรูปแบบที่เป็นมาตรฐานไปในทางเดียวกันเพื่อให้ฟังก์ชันทุกฟังก์ชันสามารถใช้งานร่วมกับเทอร์มินอลทุกเทอร์มินอลได้ ( Closure Property ) ดังที่กล่าวใน Koza (1992)

ตัวอย่างของฟังก์ชัน ได้แก่

- ตัวดำเนินการคณิตศาสตร์ เช่น + , - , \* , /
- ตัวดำเนินการเงื่อนไข เช่น IF<= , IF< , IF= , IF-AND , IF-OR
- ตัวดำเนินการตรรกศาสตร์ เช่น AND , OR , NOT
- ตัวแสดงการวนซ้ำ เช่น DO-WHILE
- ฟังก์ชันเฉพาะสำหรับปัญหานั้นๆ เช่น IF-FOOD-AHEAD , IF-SEE-OBSTACLE เป็นต้น

และตัวอย่างของเทอร์มินอล เช่น

- ค่าคงที่ เช่น 0.5 , 1 , 5
- ตัวแปร เช่น x , a , b , sensor-reading
- คำสั่งที่มีผลเฉพาะสำหรับปัญหานั้นๆ เช่น TurnLeft , Forward , SenseRight เป็นต้น

พิจารณาเซตของฟังก์ชัน

$$F = \{ + , - , * , / \}$$

และเซตของเทอร์มินอล

$$T = \{ x , y , z \}$$

เมื่อ x , y และ z เป็นตัวแปรแบบตัวเลข ทำหน้าที่เป็นอาร์กิวเมนต์ให้กับฟังก์ชัน

อย่างไรก็ตามเราอาจจะทำการรวมทั้งเซตของฟังก์ชัน และเซตของเทอร์มินอลเข้าด้วยกันเป็นเซต C ดังนี้

$$C = F \cup T = \{ +, -, *, /, x, y, z \}$$

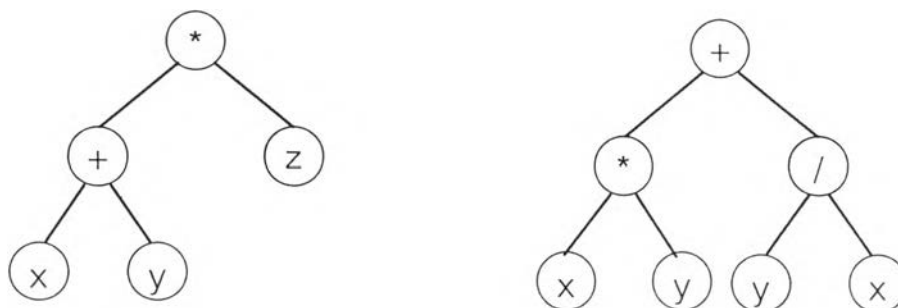
โดยที่เราสามารถแยกสมาชิกในเซต C ว่าเป็นเทอร์มินอลหรือฟังก์ชันได้ โดยพิจารณาจากจำนวนของอาร์กิวเมนต์ที่เป็นศูนย์ ซึ่งสมาชิกแต่ละตัวในเซต C มีจำนวนอาร์กิวเมนต์เป็น 2,2,2,2,0,0 และ 0 ตามลำดับ

สำหรับการเขียนสัญลักษณ์แทนผลเฉลยซึ่งเป็นโปรแกรมคอมพิวเตอร์ที่อยู่ในรูปต้นไม้ มักนิยมเขียนอยู่ในรูปแบบที่มีลักษณะเป็นนิพจน์เชิงสัญลักษณ์ ( Symbolic Expression ) ตัวอย่างของผลเฉลยหรือโปรแกรมคอมพิวเตอร์ เช่น

$$(* (+ x y) z)$$

$$(+ (* x y) (/ y x))$$

สามารถแทนโปรแกรมคอมพิวเตอร์ทั้งสองข้างต้น เป็นโครงสร้างต้นไม้ ดังรูปที่ 2.2



รูปที่ 2.2 ต้นไม้ที่แทนโปรแกรมคอมพิวเตอร์  $(* (+ x y) z)$  ซ้าย และ  $(+ (* x y) (/ y x))$  ขวา

ผลจากขั้นตอนนี้จะได้ผลเฉลยในรูปโปรแกรมคอมพิวเตอร์เป็นจำนวนมากตามจำนวนที่ได้กำหนดไว้ ซึ่งจะมีลักษณะ และจำนวนของฟังก์ชัน และ เทอร์มินอลที่แตกต่างกันไปเนื่องมาจากการสุ่ม โดยโปรแกรมแต่ละตัวเหล่านี้อาจจะทำงานแล้วได้ผลลัพธ์ใกล้เคียงหรือไม่ใกล้เคียงกับคำตอบของปัญหานั้นก็ได้

### 2.3 การประเมินค่าความเหมาะสมของผลเฉลย ( Fitness Evaluation )

หลังจากที่ได้ประชากรของผลเฉลยขึ้นมาเป็นจำนวนมากแล้ว ขั้นตอนต่อไปเพื่อหาว่าผลเฉลยใดมีประสิทธิภาพในการแก้ปัญหาที่กำหนด เพื่อนำไปสร้างประชากรของผลเฉลยในรุ่นใหม่ จะทำการคำนวณค่าความเหมาะสม ( Fitness Value ) โดยใช้ฟังก์ชันวัดความเหมาะสม ( Fitness Function ) ที่กำหนดขึ้นมาให้เหมาะสมกับปัญหานั้นๆ การนิยามฟังก์ชันวัดความเหมาะสมให้ดีเป็นส่วนที่ยาก และสำคัญในวิธีกำหนดการเชิงพันธุกรรม

ค่าความเหมาะสมนี้จะใช้เป็นเกณฑ์ในการตัดสินใจว่าประชากรตัวใดมีความสามารถในการแก้ปัญหาและสมควรที่จะถูกคัดเลือกให้อยู่รอด และขยายพันธุ์ต่อไป ดังนั้นเพื่อให้ประชากรที่ดีมีความสามารถในการแก้ปัญหาได้อยู่รอดต่อไปเรื่อยๆ จึงจำเป็นต้องมีการกำหนดฟังก์ชันวัดความเหมาะสมให้เหมาะสมกับปัญหานั้นมากที่สุด เพราะค่าความเหมาะสมนี้เป็นข้อมูลเพียงตัวเดียวบ่งชี้ให้กับระบบวิธีกำหนดการพันธุกรรม ซึ่งเป็นส่วนสำคัญในการวิวัฒนาการของคำตอบ

ค่าความเหมาะสม เป็นค่าที่แสดงถึงความถูกต้องหรือประสิทธิภาพของโปรแกรม หรือผลเฉลย การวัดค่านี้กระทำโดยการนำโปรแกรมแต่ละตัวเหล่านั้นไปทดสอบแก้ปัญหาที่กำหนด ซึ่งอาจใช้สภาพจำลองในเครื่องคอมพิวเตอร์ ( Simulation ) หรือเป็นสภาพในโลกจริง การประมวลผลโปรแกรมในต้นไม้นั้น ทำได้ 2 ลักษณะ ดังที่กล่าวใน Raik และ Browne (1996) คือ

1) ทำการประมวลผลโปรแกรมจากตำแหน่งรากของต้นไม้ แล้วใช้ค่าส่งคืนจากรากของต้นไม้เป็นค่าส่งคืนของโปรแกรม

2) ทำการประมวลผลโปรแกรมจนกระทั่งไปถึงตำแหน่งของเทอร์มินอล ซึ่งเทอร์มินอลอาจเป็นการกระทำอย่างใดอย่างหนึ่งเช่น การเคลื่อนที่ การหมุน การวัดระยะทาง เป็นต้น ก็ให้ทำการกระทำนั้น แล้วทำการประมวลผลต่อไป ถ้าประมวลผลไปจนสุดต้นไม้แล้วให้ย้อนกลับไปเริ่มต้นที่รากของต้นไม้ใหม่จนกว่าจะสิ้นสุดเงื่อนไขในการวนซ้ำที่กำหนด

หลังจากทำการประมวลผลโปรแกรมแต่ละตัว แล้วใช้ฟังก์ชันวัดความเหมาะสม ก็จะได้ค่าความเหมาะสม หรือประสิทธิภาพในการแก้ปัญหาของโปรแกรมแต่ละตัว

## 2.4 การสร้างประชากรของผลเฉลยรุ่นใหม่

หลังจากที่ได้ประเมินค่าความเหมาะสมของประชากรทุกตัวแล้ว ขั้นตอนต่อไปเป็นการคัดเลือกประชากรที่มีประสิทธิภาพเพื่อให้อยู่รอดและขยายพันธุ์ต่อไป ตัวที่ไม่ถูกคัดเลือกก็จะสูญพันธุ์ไป แล้วทำการสร้างประชากรรุ่นใหม่ขึ้นมา โดยมีแนวคิดที่ว่า ประชากรในรุ่นใหม่ที่เกิดจากการนำประชากรที่ถูกคัดเลือกมาผสมพันธุ์กันจะมีประสิทธิภาพในการแก้ปัญหาสูงขึ้น วิธีการคัดเลือกประชากรมีอยู่ด้วยกันหลายวิธี แต่ในที่นี้จะกล่าวถึงวิธีคัดเลือกที่ใช้ในงานวิจัยนี้ คือทำการเรียงลำดับประชากรตามค่าความเหมาะสมของประชากรแต่ละตัว แล้วคัดเลือกโปรแกรมตามลำดับที่ได้เรียงไว้จนครบจำนวนที่ต้องการ

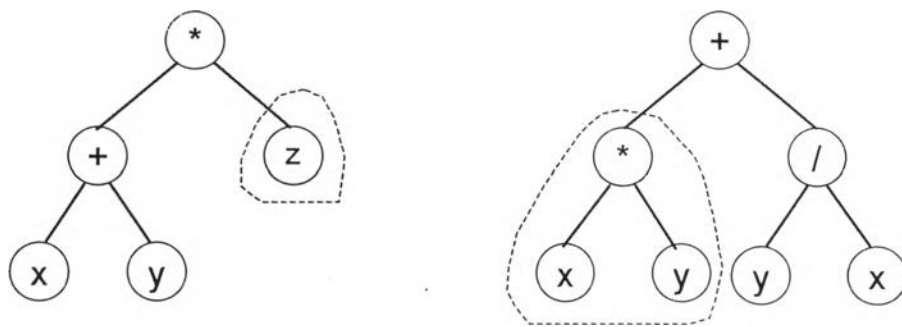
ขั้นตอนต่อไปเป็นการสร้างประชากรใหม่ในรุ่นต่อไป โดยอาศัยตัวดำเนินการทางพันธุกรรม ( Genetic Operator ) ตัวอย่างของตัวดำเนินการทางพันธุกรรมพื้นฐาน ได้แก่

### 2.4.1 การสืบพันธุ์ (Reproduction)

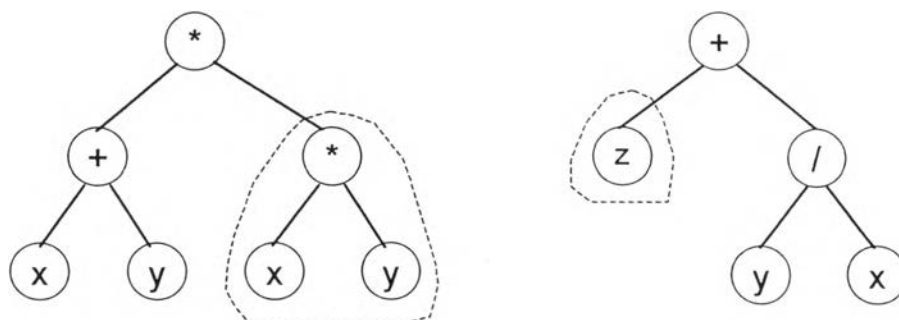
เป็นการทำสำเนา หรือคัดลอกประชากรที่ถูกคัดเลือกให้มีชีวิตอยู่ในรุ่นต่อไป โดยไม่มีการเปลี่ยนแปลงใดๆ ในประชากรตัวนั้น เพื่อนำมาผสมพันธุ์สร้างโปรแกรมใหม่

### 2.4.2 การไขว้เปลี่ยน (Crossover)

เป็นการสร้างประชากรขึ้นมาใหม่ โดยนำประชากรที่ถูกคัดเลือก 2 ตัว มาผสมพันธุ์แลกเปลี่ยนบางส่วนของแต่ละโปรแกรมกัน โดยทำการสุ่มเลือกตำแหน่งที่ทำการแลกเปลี่ยน จะทำให้เกิดประชากรใหม่ขึ้นมา 2 ตัวที่มีลักษณะร่วมของพ่อและแม่ ดังตัวอย่างในรูปที่ 2.3 แสดงถึงประชากร 2 ตัวที่ถูกคัดเลือกเพื่อนำมาผสมพันธุ์กัน เส้นประแสดงตำแหน่งที่สุ่มเลือกที่จะทำการไขว้เปลี่ยน และรูปที่ 2.4 เป็นประชากรรุ่นลูกที่เกิดจากการผสมพันธุ์โดยตัวดำเนินการทางพันธุกรรมแบบไขว้เปลี่ยน



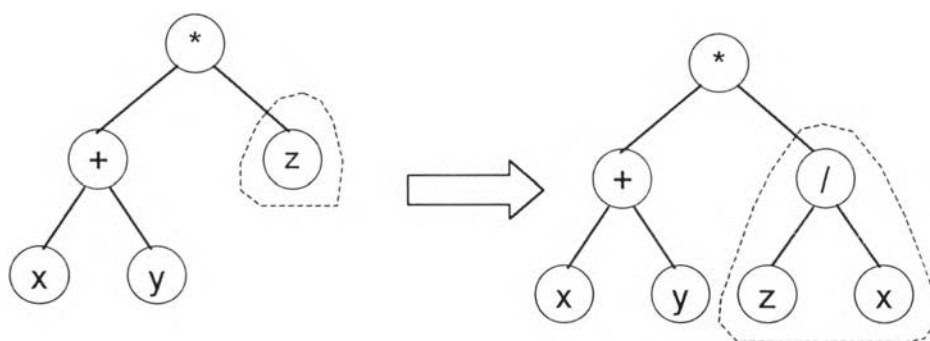
รูปที่ 2.3 โปรแกรม 2 ตัวที่ถูกคัดเลือกมาผสมพันธุ์กันโดยใช้ตัวดำเนินการไขว้เปลี่ยน



รูปที่ 2.4 โปรแกรม 2 ตัวที่เกิดขึ้นหลังจากการไขว้เปลี่ยน

### 2.4.3 การกลาย (Mutation)

เป็นการสร้างประชากรใหม่ขึ้นมา โดยทำการเปลี่ยนแปลงบางส่วน of ประชากรที่ถูกคัดเลือก โดยสุ่มตำแหน่งที่จะทำการเปลี่ยนแปลง แล้วแทนที่ตำแหน่งนั้นด้วยโปรแกรมเล็กๆ ที่สร้างขึ้นอย่างสุ่ม ดังตัวอย่างในรูปที่ 2.5 แสดงโปรแกรมที่ถูกคัดเลือกเพื่อนำมาดำเนินการกลาย เส้นประแสดงตำแหน่งที่จะทำการเปลี่ยนแปลง และโปรแกรมที่เกิดขึ้นใหม่



รูปที่ 2.5 โปรแกรมที่ถูกคัดเลือกมาทำการกลาย (ซ้าย) และ โปรแกรมใหม่ที่เกิดขึ้นหลังจากการกลาย (ขวา)

การสร้างประชากรของผลเฉลยในรุ่นใหม่ จะทำการสร้างจนได้จำนวนประชากรครบตามที่กำหนดไว้ จากนั้นก็ดำเนินการซ้ำในขั้นตอนการประเมินความเหมาะสม และสร้างประชากรรุ่นใหม่ต่อไป ซึ่งในส่วนของ การประเมินค่าความเหมาะสม และการสร้างประชากรของผลเฉลยรุ่นใหม่ จะเรียกว่าเป็น กระบวนการวิวัฒนาการ โดยเฉลี่ยแล้วประชากรในรุ่นใหม่ๆ จะมีค่าความเหมาะสมในการแก้ปัญหาสูงกว่าประชากรในรุ่นก่อน โดยปกติกระบวนการนี้จะสิ้นสุดลงเมื่อจำนวนรุ่นของประชากรครบตามจำนวนที่ได้กำหนดไว้ หรือจนกว่าจะได้ผลเฉลยที่ต้องการ โดยที่ผลเฉลยที่มีค่าความเหมาะสมที่ดีที่สุดที่ปรากฏในกระบวนการดังกล่าวจะถือเป็นคำตอบที่ได้จากการค้นหาการเชิงพันธุกรรมสำหรับปัญหานั้นๆ

## 2.5 สรุปท้ายบท

โดยสรุปแล้ว กำหนดการเชิงพันธุกรรมเป็นวิธีการเรียนรู้และค้นหาคำตอบ โดยเลียนแบบจากกระบวนการวิวัฒนาการในธรรมชาติ โดยการแทนคำตอบให้อยู่ในรูปโปรแกรมคอมพิวเตอร์ โดยมีขั้นตอนเริ่มต้นจากการสร้างกลุ่มคำตอบที่เป็นไปได้ขึ้นมาเป็นจำนวนมาก แล้วทำการวิวัฒนาการคำตอบเหล่านั้นจนได้เป็นคำตอบที่แท้จริง ที่สามารถแก้ไขปัญหานั้นที่กำหนดได้ กระบวนการวิวัฒนาการคำตอบเป็นขั้นตอนที่มีความสำคัญต่อคำตอบที่ถูกสร้างขึ้นมา

การนำวิธีกำหนดการเชิงพันธุกรรมไปใช้ในการแก้ปัญหา ต้องคำนึงถึงปัจจัยต่างๆ และควรเลือกตัวแปรต่างๆ ให้เหมาะสมกับปัญหา ตัวแปรและปัจจัยในที่นี้ ได้แก่ การกำหนดจำนวนประชากรในแต่ละรุ่น จำนวนรุ่นขนาดของต้นไม้ที่แทนประชากร การเลือกใช้ตัวดำเนินการทางพันธุกรรม จำนวนประชากรของผลเฉลยที่เกิดจากการไขว้เปลี่ยน และการกลาย วิธีการเลือกประชากรเพื่อนำมาสืบพันธุ์ รวมไปถึงการออกแบบฟังก์ชัน เทอร์มินอล และฟังก์ชันค่าความเหมาะสมที่ดีที่สุด