

บทที่ 2



โครงสร้างข้อมูลทรีแอดวู

หากแบ่งการสืบค้นคีย์ตามลักษณะการใช้ จะแบ่งเป็นการสืบค้นแบบจลน์สำหรับเซตของคีย์ที่มีลักษณะจลน์คือมีการเปลี่ยนแปลงคีย์บ่อยๆ และการสืบค้นแบบสถิตยสำหรับเซตของคีย์ที่มีลักษณะสถิตยคือไม่มีการเปลี่ยนแปลงคีย์เลย ในการสืบค้นแบบจลน์จะสนใจในเรื่องการเปลี่ยนแปลงคีย์เป็นหลัก ประสิทธิภาพในการใช้เนื้อที่และความเร็วในการสืบค้นจึงค่อนข้างต่ำ

แม้ว่าในการประยุกต์ใช้งานจริง เช่นในการประมวลผลภาษาธรรมชาติจะทราบถึงคีย์ (คำศัพท์)ส่วนใหญ่ที่จะใช้อยู่แล้ว ต่อมาในภายหลังจึงเพิ่มคำศัพท์เฉพาะเข้าไปในเซตของคำศัพท์เดิม วิธีการสืบค้นที่ใช้กับเซตของคำศัพท์เหล่านี้เป็นวิธีสืบค้นแบบสถิตยซึ่งมีความเร็ว และประหยัดเนื้อที่ในการเก็บ และจะมีประสิทธิภาพมากที่สุดหากสามารถเปลี่ยนแปลงเพิ่มเติมคำศัพท์ได้ แต่ว่าการเพิ่มฟังก์ชันในการเพิ่มคีย์สำหรับวิธีการสืบค้นแบบสถิตยนี้ทำได้ยาก

Aoe[6][7][8][9] ได้เสนอโครงสร้างข้อมูลทรีแอดวูเพื่อใช้ทำการเปรียบเทียบ (Pattern Matching) ที่มีความเร็วสำหรับคีย์จำนวนมาก เนื่องจากเวลาที่ช้าสุดในการเปรียบเทียบ (Matching) ของทรีแอดวูนี้เป็นลำดับของความยาวของคีย์ หากนำมาใช้กับการสืบค้นคีย์แล้วจะเห็นถึงประสิทธิภาพของการสืบค้นแบบเชิงเลข

การเปรียบเทียบ (Pattern Matching) ของทรีแอดวู

เมื่อให้ K เป็นเซตจำกัดของคีย์ ให้เครื่องเปรียบเทียบ (Pattern Matching Machine) คือการกำหนดว่าสตริงอินพุต x มีอยู่ในเซต K หรือไม่ ให้ M เป็นเครื่องสถานะจำกัด (Finite State Machine) ที่ใช้กับเซต K แสดงได้ดังนี้

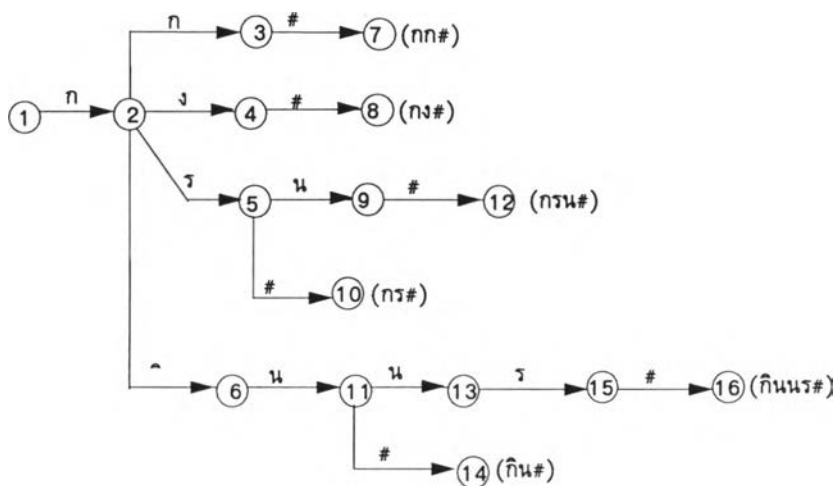
$$M = (S, I, g, s_1, U)$$

โดย S เป็นเซตจำกัดของสถานะ; I เป็นเซตจำกัดของตัวอักษรและสัญลักษณ์ที่เป็นอินพุต; s_1 เป็นสถานะเริ่มต้น (Start State); g เป็นฟังก์ชันการผ่าน (Transition Function) เรียกว่าฟังก์ชัน goto

; $U (\leq S)$ เป็นเซตจำกัดของสถานะออก (Output State); และจากนี้จะแสดงสถานะที่ r (โดย r เป็นกรณีแสดงลำดับที่ของสถานะ) ด้วย s_r

หากกำหนดให้ฟังก์ชัน g เป็นฟังก์ชันจาก $S \times I$ ไปยัง $S \cup \{fail\}$ และการผ่านจากสถานะ s_r ไปยังสถานะ s_t คือสัญลักษณ์ a แล้ว $g(s_r, a) = s_t$ และหากไม่มีการผ่าน a จากสถานะ s_r แล้ว $g(s_r, a) = \{fail\}$ จากนั้นจะไปแสดงจำนวนของการผ่านที่เข้าสู่ s_r ด้วย $indegree(s_r)$ และแสดงจำนวนของการผ่านที่ออกจาก s_r ด้วย $outdegree(s_r)$ เรียก s_r ที่มี $outdegree(s_r)=0$ ว่าสถานะสุดท้าย (Final State) ให้ F เป็นเซตของสถานะสุดท้าย (Final State)

กำหนดให้อักษรไทย ก,ข,ค,....,ฮ,.....,ะ,า $\in I$; $K1 = \{ กก\#, กง\#, กน\#, กร\#, กรน\#, กิน\#, กินนร\# \}$ แสดงเครื่องเปรียบเทียบแบบ (Pattern Matching Machine) ของ $K1$ ได้ดังรูปที่ 2.1 # เป็น Endmarker บอกจุดสิ้นสุดของแต่ละคีย์

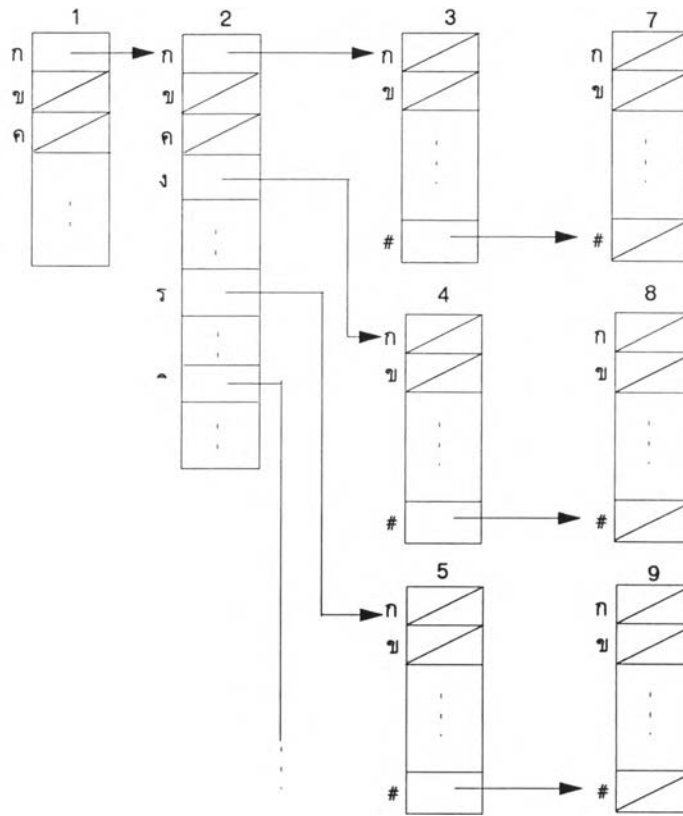


รูปที่ 2.1 เครื่องเปรียบเทียบแบบ (Pattern Matching Machine) ของ $K1$

พิจารณาการสืบค้น กิน# เริ่มต้นที่สถานะที่ 1 ตัวอักษร ก ทำให้วิ่งจาก 1 ไป 2 ($g(1,b) = 2$) ต่อไป คือ 2-6 ($g(2,-)=6$) , 6-11 ($g(6,-)=11$) , 11-#-14 ($g(11,#)=14$) พบว่าคีย์ กิน# อยู่ใน $K1$ หากพิจารณา กรอก# พบว่า เมื่อถึงสถานะที่ 5 แล้วไม่สามารถไปต่อไปได้ ($g(5,o) = \{fail\}$) แสดงว่า กรอก# ไม่อยู่ใน $K1$

หากแสดงโครงสร้างข้อมูลทรีของเครื่องสถานะจำกัด (Finite State Machine) ของเซต $K1$ ในรูปที่ 2.1 บางส่วน จะเป็นดังในรูปที่ 2.2

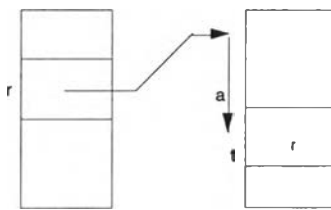
จากรูปที่ 2.2 แสดงทรีด้วยอาร์เรย์ 1 มิติ เชื่อมต่อแต่ละโหนดของเครื่องสถานะจำกัด (Finite State Machine) โดยขนาดของอาร์เรย์เท่ากับตัวอักษรที่ใช้ เวลาที่ใช้ในการสืบค้นที่มากที่สุดของทรีไม่สัมพันธ์กับจำนวนคีย์ แต่สัมพันธ์กับความยาวของคีย์ แต่ว่าสมาชิกในอาร์เรย์ของแต่ละสถานะในทรีมักไม่ค่อยได้ใช้ จึงเป็นจุดด้อยข้อหนึ่งของทรีที่กินเนื้อที่หน่วยความจำมากเกินไป



รูปที่ 2.2 โครงสร้างข้อมูลทรีของ K1

ในวิธีทรีแถวคู่นี้จะแสดงเครื่องสถานะจำกัด (Finite State Machine) เป็นอาร์เรย์ 1 มิติ 2 อาร์เรย์คือ BASE และ CHECK และแสดงการผ่านของ $g(s_r, a) = s_t$ ด้วย

$$t = \text{BASE}[r]+a ; \text{CHECK}[t] = r$$



รูปที่ 2.3 โครงสร้างข้อมูลทรีแถวคู่

เมื่อกำหนดให้อักขร a มีค่าเชิงจำนวน (Numerical Value) เป็น 1 แล้ว วิธีทรีแถวคู่เป็นการใช้ความสัมพันธ์ของสถานะที่ r และค่าเชิงจำนวน (Numerical Value) ของ a ส่วนการผ่านกำหนดด้วยค่าดัชนีของ CHECK ดังในรูปที่ 2.3

การแก้ไขทรีแวลวู่

1. เงื่อนไขเพิ่มเติมของทรีแวลวู่

ให้อักขร $a, b, c, d \in I$; และสตริง $x, y \in I^*$ ส่วนตัวอักษรและสตริงอื่นๆนอกเหนือจากนี้ให้แสดงอยู่ภายในเครื่องหมาย ' ' และ " " ตามลำดับ และกำหนดตัวอักษรว่าง (Null Character) เป็น θ ; สตริงว่าง (Empty String) เป็น ϵ

จากนี้ไป กำหนดให้ใส่สัญลักษณ์พิเศษ # ไว้ท้ายคีย์ เพื่อแยกสถานะสุดท้าย (Final State) และสถานะออก (Output State) ในขั้นต้นจะแสดงให้เห็นถึงประสิทธิภาพในการใช้เนื้อที่ของทรีแวลวู่

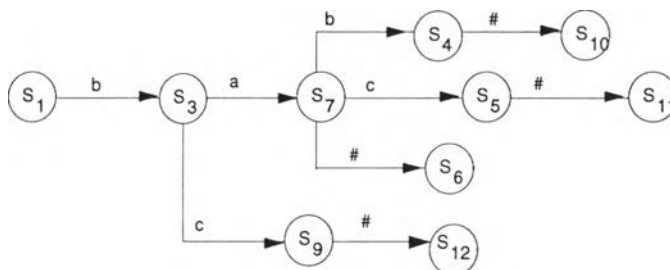
[ข้อกำหนด-1] กำหนดนิยามของสถานะต่างๆในเงื่อนไขของฟังก์ชัน goto ดังนี้

(1) ในลำดับของการผ่านที่ออกจากสถานะ s_t ใน $g(s_r, a) = s_t$ โดย $\text{outdegree}(s_t) \geq 2$ ถึงสถานะสุดท้าย (Final State) หากไม่มีสถานะ s_k ที่ $\text{outdegree}(s_k) \geq 2$ แล้วเรียกสถานะ s_t นี้ว่าสถานะแยก (Separate State) และให้ S_p เป็นเซตของสถานะแยกเหล่านี้

(2) ในลำดับของการผ่านจากสถานะ s_1 ถึงสถานะแยก (Separate State) เรียกสถานะในลำดับการผ่านนี้(รวมสถานะเริ่มต้นยกเว้นสถานะแยก)ว่าหลายสถานะ (Multi-state) และให้ S_M เป็นเซตของหลายสถานะ (Multi-state) เหล่านี้

(3) ในลำดับของการผ่านจากสถานะแยกถึงสถานะสุดท้าย เรียกสถานะในลำดับการผ่านนี้(รวมสถานะแยกยกเว้นสถานะสุดท้าย) ว่าสถานะเดี่ยว (Single State)

[ข้อกำหนด-2] จาก $g(s_r, y) = s_t$ โดย $s_r \in S_p$ และ $s_t \in F$ เรียกสตริง y ของ s_r นี้ว่าสตริงเดี่ยว (Single String) แสดงด้วย $STR[s_r]$



รูปที่ 2.4 ฟังก์ชัน goto ของ K'

[ตัวอย่างที่ 1] ให้ K' เป็นเซตของคีย์คือ $\{bac\#, bc\#, ba\#, bab\#\}$ แสดงฟังก์ชัน goto ของ K' ได้ดัง รูปที่ 2.4 สรุปสถานะได้ดังนี้

สถานะเริ่มต้น (Start State) คือ s_1 ;

สถานะสุดท้าย (Final State) คือ $s_{10}, s_{11}, s_6, s_{12}$;

หลายสถานะ (Multi-state) คือ s_1, s_3, s_7 ;

สถานะเดี่ยว (Single State) คือ s_4, s_5, s_9 ;

สถานะแยก (Separate State) คือ s_4, s_5, s_6, s_9 ;

สตริงเดี่ยว (Single String) ของแต่ละสถานะแยก (Separate State) เป็นดังนี้

$$\text{STR}[s_4] = \# \quad \text{STR}[s_5] = \#$$

$$\text{STR}[s_6] = \epsilon \quad \text{STR}[s_9] = \#$$

ด้วยวิธีการที่จะนำเสนอนี้ เก็บการผ่านของ $S_M \times (S_M \cup S_p)$ ไว้ในอาร์เรย์คู่คือ BASE และ CHECK และเก็บการผ่านที่เริ่มจากสถานะแยก (Separate State) เป็นสตริงเดี่ยว (Single String) ไว้ในอาร์เรย์ TAIL จากวิธีการที่ปรับปรุงขึ้นนี้จะได้ผลดังนี้

- (1) จากจำนวนที่ลดลงของจำนวนการผ่านที่เก็บในอาร์เรย์คู่ สามารถลดจำนวนไบต์ของสมาชิกอาร์เรย์ได้ เพราะในอาร์เรย์คู่จะเก็บ 1 การผ่านด้วยสมาชิกของอาร์เรย์ 2 ตัว แต่ใน TAIL เก็บตัวอักษรที่เป็นสตริงเดี่ยว (Single String) จึงประหยัดเนื้อที่หน่วยความจำ
- (2) เนื่องจากการเปรียบเทียบการผ่านตั้งแต่สถานะเดี่ยว (Single State) เป็นการทำการเปรียบเทียบแบบ (Pattern Matching) เท่านั้น การสืบค้นจึงกระทำได้รวดเร็ว

ในส่วนของการปรับปรุงที่เพิ่มขึ้นนี้ จำเป็นต้องมีวิธีที่มีประสิทธิภาพในการดูว่ามีสถานะแยก (Separate State) ในการผ่านที่ประมวลผลอยู่หรือไม่ และในการหาตำแหน่งของสตริงเดี่ยว (Single String) ใน TAIL ดังนั้น จึงกำหนดเงื่อนไขเพิ่มเติมดังนี้

[ข้อกำหนด-3] ทรย์แถวคู่ต้องมีลักษณะเป็นไปตามในเงื่อนไข-A ดังนี้
เงื่อนไข-A

(A-1) หาก $g(s_r, a) = s_t$; $s_r \in S_M$; $s_t \in S_M \cup S_p$ แล้ว

$$\text{BASE}[r] + a = t, \text{CHECK}[t] = r$$

(A-2) สำหรับทุกสถานะที่ r ของ $s_r \in S_p$

$$\text{BASE}[r] < 0$$

(A-3) สำหรับสถานะแยก s_r ใน $\text{STR}[s_r] = b_1 b_2 b_3 \dots b_m$ ($1 \leq m$) โดย $s_r \in S_p$

$$p = -\text{BASE}[r];$$

$$\text{TAIL}[p] = b_1, \text{TAIL}[p+1] = b_2, \dots, \text{TAIL}[p+m-1] = b_m$$

เงื่อนไข(A-1) เหมือนกับการเปรียบเทียบ (Pattern Matching) ของทรีแวลคู่ ส่วนเงื่อนไข (A-2) และ (A-3) เป็นการกำหนดว่า หาก $BASE[r]$ เป็นลบแล้ว s_r จะเป็นสถานะแยกและสามารถเข้าถึงสตริงเดี่ยวของสถานะแยกนั้นได้ที่ TAIL ตั้งแต่ตำแหน่งที่ $-BASE[r]$

นอกจากนี้ในการกำหนดค่ามากที่สุดของดรรชนีของทรีแวลคู่ ต้องกำหนดสิ่งต่อไปนี้
 [ข้อกำหนด-4] กำหนดให้สมาชิกที่ยังไม่ได้ใช้ของอาร์เรย์คูมีค่าเป็น 0
 และอาร์เรย์คูต้องมีลักษณะเป็นไปตามในเงื่อนไข-B ดังนี้

เงื่อนไข-B

กำหนดค่าของ $CHECK[1]$ ที่ตรงกับสถานะเริ่มต้น(สถานะที่ 1) มีค่าเท่ากับค่าดัชนี q ที่มากที่สุดที่ทำให้ $CHECK[q] \neq 0$

นอกจากนี้ เพื่อให้จัดการกับระเบียบของคีย์ได้ง่ายขึ้น แทนที่จะเก็บเป็นระเบียบของคีย์ใน TAIL จะเก็บ \$ ต่อท้ายแต่ละระเบียบเข้าไปใน TAIL

2. การสืบค้นคีย์

อัลกอริทึมการสืบค้นของทรีแวลคู่ที่ปรับปรุง เป็นดังนี้

Algorithm 1. Retrieval Algorithm.

Input A string $x\# = a_1a_2 \dots a_n a_{n+1}$; $a_{n+1} = \#$;
 and the machine M with the double array and TAIL for K .

Output If $x \in K$ then the output is TRUE. Otherwise FALSE

Method

begin

$r := 1$; $h := 0$

repeat

$h := h+1$; $t := BASE[r] + a_h$;

(1-1) if ($t > CHECK[1]$) or ($CHECK[t] \neq r$)

then return(FALSE) else $r := t$;

until $BASE[r] < 0$

(1-2) if ($h = n+1$) then return (TRUE)

else $S_TEMP = FETCH_STR(-BASE[r])$;

(1-3) if $STR_CMP(a_{n+1} \dots a_n a_{n+1}, S_TEMP) = -1$

then return(TRUE) else return(FALSE)

end

ตัวแปรและฟังก์ชันที่ใช้เป็นดังนี้

S_TEMP ตัวแปรเก็บสตริงที่นำมาจาก TAIL

FETCH_STR[p] ฟังก์ชันคืนสตริงของตัวอักษร(รวม #)ที่ได้จาก TAIL ตั้งแต่ TAIL[p] ถึง TAIL[p+K] =
โดย $0 \leq K$

STR_CMP(y,z) หากสตริง y เท่ากับสตริง z แล้วคืนค่า -1 หากไม่เท่ากันแล้วคืนค่าความยาวของเฉพาะ
ส่วนที่เหมือนกัน

ในบรรทัด (1-1) ของ Algorithm-1 ในกรณีที่ t มีค่าเกินดรรชนีที่มากที่สุดของ CHECK หรือ
การผ่านนั้นยังไม่ถูกกำหนดไว้จะคืนค่า FALSE ในช่วง repeat จะหยุดเมื่อ BASE[r] มีค่าเป็นลบ และ
ในบรรทัด (1-2) นำสตริงเดี่ยว STR[s_r] เก็บใน S_TEMP (นอกจากนี้หาก $h=n+1$ แสดงว่าเปรียบเทียบสำเร็จ
คืนค่า TRUE) ต่อมาในบรรทัด (1-3) ตรวจสอบว่า x อยู่ใน K หรือไม่ โดยเปรียบเทียบ S_TEMP กับ
สตริงอินพุตที่เหลืออยู่

นั่นก็คือสำหรับฟังก์ชัน goto ของเซตของคีย์ K หากทรีแวลวู่เป็นไปตามเงื่อนไข-A และ
เงื่อนไข-B แล้ว ใน Algorithm-1 จะคืนค่า TRUE หากอินพุต $x \in K$ และคืนค่า FALSE หากอินพุต x
 $\notin K$

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
BASE	1	0	6	-8	-1	-7	2	0	-5
CHECK	9	0	1	7	7	7	3	0	3
TAIL	#	\$?	?	#	\$	\$	#	\$

รูปที่ 2.5 ทรีแวลวู่ของ K'

[ตัวอย่าง-2] แสดงทรีแวลวู่ของเซตของคีย์ K' ในรูปที่ 2.5 โดยสัญลักษณ์ $a, b, c, \#$ มีค่าเชิงจำนวน
(numerical value) เป็น 1, 2, 3, 4 ตามลำดับ สัญลักษณ์ ? ใน TAIL เป็นการบ่งถึงไบต์
ที่ยังไม่ได้ใช้ การสืบค้นคีย์ $bc\#$ เป็นดังนี้

$$t = \text{BASE}[1] + 2 = 3$$

$$(1-1) : t = 3 \leq \text{CHECK}[1] = 9 \quad \text{และ}$$

$$\text{CHECK}[3] = 1$$

$$\text{BASE}[r] = \text{BASE}[3] = 6 > 0,$$

$$t = \text{BASE}[3] + c = 9$$

$$(1-1) : t = 9 \leq \text{CHECK}[1] = 9 \quad \text{และ}$$

$$\text{CHECK}[9] = 3$$

$$\text{BASE}[r] = \text{BASE}[9] = -5 < 0$$

(1-2) : เนื่องจาก $h = 2 \neq n+1 = 3$ จากฟังก์ชัน FETCH_STR เก็บ "#" ลงใน

S_TEMP

- (1-4) : เปรียบเทียบอินพุตสตริงที่เหลืออยู่คือ "#" กับ S_TEMP ด้วยฟังก์ชัน
STR_CMP พบว่าเท่ากัน แสดงว่า $bc\# \in K'$

3. การเพิ่มคีย์

ให้ BASE[1] มีค่า 1 และ CHECK[1] มีค่า 0 อัลกอริธึมการเพิ่มคีย์ Algorithm-2 ได้โดย
เปลี่ยนบรรทัด (1-1) และ (1-3) คือ return(FALSE) ของ Algorithm-1 เป็นดังบริเวณตัวเอนดังนี้

Algorithm 2. Insert Algorithm.

begin

r:= 1; h:= 0

repeat

h := h+1; t := BASE[r] + a_h;

- (1-1) if (t > CHECK[1]) or (CHECK[t] ≠ r) then

begin

A_INSERT(r, a_h a_{h+1} ... a_n a_{n+1});

return(FALSE) ;

end

else r := t;

until BASE[r] < 0

- (1-2) if (h = n+1) then return (TRUE)

else S_TEMP = FETCH_STR(-BASE[r]);

- (1-3) if STR_CMP(a_{h+1} ... a_n a_{n+1}, S_TEMP) = -1

then return(TRUE)

else

begin

/* กำหนดให้ S_TEMP เป็น a_{h+1} a_{h+2} ... a_{h+r} b₁ ... b_m ;

ให้ input string ที่เหลือ อยู่คือ a_{h+1} a_{h+2} ... a_{h+r} a_{h+r+1} ... a_n a_{n+1} ;

และ b₁ ≠ a_{h+r+1} โดย $0 \leq r \leq n-h+1, 0 \leq m$ */

B_INSERT(r, a_{h+1} a_{h+2} ... a_{h+r}, a_{h+r+1} ... a_n a_{n+1}, b₁ ... b_m);

return(FALSE) ;

end

end

กระบวนการคำสั่ง (procedure) และฟังก์ชันที่สำคัญที่ใช้ใน Algorithm-2 เป็นดังนี้

procedure A_INSERT(r, b₁b₂...b_n)

begin

(a-1) t := BASE[r] + b₁ ;

(a-2) if CHECK[t] ≠ 0 then

begin

(a-3) LIST1 := SET_LIST(r) ;

(a-4) LIST2 := SET_LIST(CHECK[t]) ;

(a-5) if N(LIST1) + 1 < N(LIST2) then

(a-6) r := MODIFY(r, r, b₁, LIST1) ;

else

(a-7) r := MODIFY(r, CHECK[t], θ, LIST2) ;

end

(a-8) INS_STR(r, b₁ b₂ ... b_n, POS) ;

end

procedure B_INSERT(r, x, y, z)

/* x = b₁ b₂ ... b_k ; y = c₁ c₂ ... c_h ; z = d₁ d₂ ... d_u ; */

begin

(b-1) old_pos := -BASE[r] ;

for i := 0 to STR_LEN(b₁ b₂ ... b_k) do

begin

(b-2) BASE[r] = X_CHECK(b_i) ;

(b-3) CHECK[BASE[r] + b_i] := r ;

(b-4) r := BASE[r] + b_i ;

end

(b-5) BASE[r] := X_CHECK((c_j, d_j)) ;

(b-6) INS_STR(r, d₁ d₂ ... d_u, old_pos) ;

(b-6) INS_STR(r, c₁ c₂ ... c_h, POS) ;

end

```

function    MODIFY(current, r, a, LIST)
begin
(m-1)    old_base := BASE[r] ;
(m-2)    BASE[r] := X_CHECK(LIST  $\cup$  {a}) ;
        for each c in LIST do
            begin
(m-3)        t := old_base + c ; t' := BASE[r] + c ;
(m-4)        CHECK[t'] := CHECK[t] ; BASE[t'] := BASE[t] ;
(m-5)        if BASE[t] > 0 then
                begin
(m-6)            for each character q such that CHECK[q] = t do
(m-7)                CHECK[BASE[t] + q] := t' ;
(m-8)            if (t = current) current := t' ;
                end
(m-9)        BASE[t] := 0 ; CHECK[t] := 0 ;
            end
        return(current) ;
    end
end

```

```

procedure INS_STR(r, e1 e2 ... eq , d_pos)
begin
(s-1)    t := BASE[r] + e1 ;
(s-2)    CHECK[t] := r ; BASE[t] := -d_pos ;
(s-3)    POS := SET_STR(d_pos, e2 e3 ... eq $) ;
end

```

ตัวแปรและฟังก์ชันที่ใช้เป็นดังนี้

SET_LIST(r) : เป็นฟังก์ชันคืนเซตของสมาชิกของสัญลักษณ์ a ที่ทำให้ $g(s_r, a) \neq \{fail\}$

LIST, LIST1, LIST2 : ตัวแปรเก็บสับเซตของ $\{#\} \cup I$

N(LIST) : ฟังก์ชันคืนจำนวนสมาชิกของ LIST

POS : ตัวแปรส่วนกลางเก็บค่าความยาวของ TAIL บวกด้วย 1 เริ่มต้นมีค่าเป็น 1

current : ตัวแปรเก็บค่าสถานะใหม่ของสถานะ r ที่เปลี่ยนแปลงไปด้วยฟังก์ชัน MODIFY

$X_CHECK(LIST)$: ฟังก์ชันคืนค่าดัชนี q ที่เล็กที่สุด โดย c ทั้งหมดที่เป็นสมาชิกของ $LIST$ ทำให้ $CHECK[q+c] = 0$ และเก็บขนาดของอาร์เรย์คู่ใน $CHECK[1]$

$SET_STR(p, y)$: ฟังก์ชันนำสตริง y ไปไว้ใน $TAIL$ ที่ตำแหน่ง p เป็นต้นไป หาก p เท่ากับ POS คืนค่า POS บวกด้วยความยาวของสตริง y หากไม่เท่ากันคืนค่า POS

$STR_LEN(z)$: ฟังก์ชันคืนค่าความยาวของสตริง z

ในกระบวนการคำสั่ง A_INSERT หากไม่สามารถสืบค้นคีย์ได้ในทรีแควดู ทำการเพิ่มคีย์นั้นเข้าไป และหากจำเป็นต้องปรับเปลี่ยน $BASE[r]$ การพิจารณาว่าจะเปลี่ยนที่ใดทำโดยเปรียบเทียบ $N(LIST1)+1$ (ผลรวมของจำนวนการผ่านที่ออกจากสถานะ s_r กับสถานะใหม่ของ $g(s_r, b_1)$) กับ $N(LIST2)$ (จำนวนการผ่านที่ออกจาก $CHECK[t]$) แล้วจึงเปลี่ยนค่าที่ $BASE$ ของสถานะของที่น้อยกว่าด้วยฟังก์ชัน $MODIFY$

ในกระบวนการคำสั่ง INS_STR หากการผ่านที่เข้าสู่สถานะแยก (Separate State) แล้วเก็บสตริงเดี่ยว (Single String) นั้นใน $TAIL$ ส่วนในกระบวนการคำสั่ง B_INSERT หากไม่สามารถสืบค้นคีย์ได้ใน $TAIL$ ทำการเพิ่มคีย์นั้น โดยอาร์กิวเมนต์ที่ 2 คืออุปสรรค (prefix) ส่วนที่เหมือนกันของสตริงอินพุตที่เหลืออยู่ xy และ S_TEMP คือ xz ส่วนอาร์กิวเมนต์ที่ 3, 4 คือสตริง y, z ของ xy, xz ที่ตัดอุปสรรค x ออก

ขนาดของอาร์เรย์คู่ที่เก็บใน $CHECK[1]$ ถูกเปลี่ยนแปลงด้วยฟังก์ชัน X_CHECK ซึ่งเป็นไปตามเงื่อนไข-B

ใน Algorithm-2 เมื่อเพิ่มอินพุต x โดย $x \notin K$ เข้าไปในทรีแควดูแล้ว ทรีแควดูที่ได้นั้นเป็นไปตามเงื่อนไข-A และเงื่อนไข-B ดังนี้

(1) ในกระบวนการคำสั่ง A_INSERT

เมื่อเงื่อนไขในบรรทัด (a-2) เป็นเท็จ เรียก INS_STR ในบรรทัด (a-8) แล้วเก็บการผ่าน $g(s_r, b_1)$ ในอาร์เรย์คู่ในบรรทัด (s-1), (s-2) และเก็บสตริงเดี่ยวใน $TAIL$ ในบรรทัด (s-3) แต่เนื่องจาก t ต้องเป็นสถานะแยก (Separate State) แน่แน่นอน จึงเป็นไปตามเงื่อนไข-A และหากบรรทัด (a-2) เป็นจริงแล้วด้วย $MODIFY$ ในบรรทัด (a-6) ซึ่งได้จากการเปรียบเทียบในบรรทัด (a-5) สามารถแสดงผลของเงื่อนไข (A-1) ได้ 3 อย่างดังนี้

(a) การกำหนดการผ่านที่ได้จาก $BASE[r]$ ใหม่

$BASE[r]$ ใหม่ที่ได้จาก X_CHECK ในบรรทัด (m-2) ทำให้ $CHECK[BASE[r]+b] = 0$ โดย b คือสมาชิกทั้งหมดของ $LIST \cup \{a\}$ ในบรรทัด (m-4) เป็นการกำหนดการผ่าน $g(s_r, c)$ โดย $c \in LIST$ และต่อมาในบรรทัด (m-8) เนื่องจาก $current$ (ซึ่ง = r) ไม่เปลี่ยนแปลง เรียก INS_STR ในบรรทัด (a-8) ในบรรทัด (s-1) (s-2) ของ INS_STR จะได้การผ่านใหม่คือ $g(s_r, b_1)$ เก็บไว้ในอาร์เรย์คู่อย่างถูกต้อง

(b) ผลกระทบต่อการผ่านอื่น

ในการเปลี่ยน BASE[r] ในบรรทัด (m-3) สถานะ t เปลี่ยนเป็นสถานะใหม่ t' แต่ในบรรทัด (m-4) เก็บ BASE[t] ใน BASE[t'] และในบรรทัด (m-7) เปลี่ยนค่าสมาชิกของ CHECK ที่ทำให้ CHECK[BASE[t]+b] = t เป็น t' ดังนั้นจึงไม่เกิดข้อขัดแย้งขึ้น

(c) การลบการผ่านเก่า

แสดงไว้ในบรรทัด (m-9) นอกจากนี้เงื่อนไข (A-2) (A-3) ยังแสดงไว้ในบรรทัด (s-2) ถึงบรรทัด (s-3) ของ INS_STR ซึ่งถูกเรียกในบรรทัด (a-8)

และใน MODIFY ซึ่งถูกเรียกในบรรทัด (a-7) มีการเปลี่ยน BASE[CHECK[t]] แทนที่จะเปลี่ยน BASE[r] ดังนั้นสถานะ r จึงมีโอกาสเปลี่ยนแปลงได้ ผลคืออาร์กิวเมนต์ที่ 1 คือ r ถูกส่งไปเป็น current และเนื่องจากหาก r เปลี่ยนไป current จะถูกเปลี่ยนเป็น r' ในบรรทัด (m-8) จึงไม่เกิดขัดแย้งกัน

	1	2	3
BASE	1	0	-1
CHECK	3	0	1

TAIL			
1	2	3	4
a	c	#	\$

POS = 5

(a) ผลของ A_INSERT(1, bac#) สำหรับ bac#

	1	2	3	4
BASE	1	-1	1	-5
CHECK	4	3	1	3

TAIL					
1	2	3	4	5	6
c	#	\$?	#	\$

POS = 7

(b) ผลของ B_INSERT(3, E, c#, ac#) สำหรับ bc#

	1	2	3	4	5	6
BASE	1	2	1	-5	-1	-7
CHECK	6	3	1	3	2	2

TAIL						
1	2	3	4	5	6	7
#	\$?	?	#	\$	\$

POS = 8

(c) ผลของ B_INSERT(2, E, #, c#) สำหรับ ba#

รูปที่ 2.6 ขั้นตอนการเพิ่มคีย์

(2) ในกระบวนการคำสั่ง (procedure) B_INSERT

บรรทัด (b-2) ถึง (b-4) เป็นการกำหนดการผ่านของ $b_1b_2\dots b_k$ และในบรรทัด (b-5) (b-6) (b-7) เรียก INS_STR ซึ่งในบรรทัด (s-2) จะกำหนดการผ่านของ $c_1 d_1$ ต่อมาในบรรทัด (b-6) เรียก INS_STR ซึ่งในบรรทัด (s-3) ทำการเก็บ $d_1\dots d_m$ ทับที่ TAIL[old_pos] (บรรทัด (b-1) เก็บ old_pos) ในบรรทัด (b-7) เรียก INS_STR ซึ่งในบรรทัด (s-3) ทำการเก็บ $c_2\dots c_n$ ที่ TAIL[POS] และในการเก็บบันทึกสตริงเดี่ยว (Single String) เหล่านี้ ตั้งค่า BASE[t] เป็น -old_pos หรือ -POS ในบรรทัด (s-2) ผลคือเป็นไปตามเงื่อนไข-A

[ตัวอย่าง-3] ลำดับของการเพิ่มคือ bac#, bc#, ba#, bab# แสดงในรูปที่ 2.6 ผลลัพธ์สุดท้ายแสดงไว้ในรูปที่ 2.5 แล้ว และแสดงสมาชิกที่ยังไม่ถูกใช้ของ TAIL ซึ่งถูกเขียนทับในบรรทัด (s-3) ด้วย '?' ต่อไปจะแสดง ลำดับการเพิ่มคือ bc#, bab# ร่วมกับหมายเลขบรรทัด

การเพิ่ม bc# จะประมวลผล B_INSERT(3, E, c#, ac#)

(b-1) old_pos = -BASE[3] = 1

(b-5) BASE[3] = X_CHECK({c, a}) = 1

(b-6) INS_STR(3, ac#, 1)

(s-3) POS = SET_STR(1, c#\$) = 5

(b-7) INS_STR(3, c#, 5)

(s-3) POS = SET_STR(5, #\$) = 7

การเพิ่ม bab# จะประมวลผล A_INSERT(2, b#)

(a-1) (a-2) t = BASE[2] + b = 4 ,

CHECK[4] = 3 != 0

(a-3) LIST1 = SET_LIST(2) = {c, #}

(a-4) LIST2 = SET_LIST(3) = {a, c}

(a-5) N(LIST1) + 1 = 3 > N(LIST2) = 2

(a-7) MODIFY(2, 3, θ , {a, c})

(m-1) old_base = BASE[3] = 1

(m-2) BASE[3] = X_CHECK({a, c}) = 6

สมาชิก a ของ LIST ถูกประมวลผลดังนี้

(m-3) t = old_base + a = 2

t' = BASE[3] + a = 7

(m-4) CHECK[7] = 3, BASE[7] = 2

(m-5) BASE[2] = 2 > 0

(m-7) CHECK[5] = 7, CHECK[6] = 7

(m-8) current = 7 (เปลี่ยนสถานะ 2 ซึ่งเป็นสถานะปัจจุบัน)

(m-9) BASE[2] = 0, CHECK[2] = 0

ส่วนการประมวลผลของสมาชิก c ของ LIST จะละไว้ไม่แสดง MODIFY คำนวณสถานะ 7 แล้วประมวลผลดังนี้

(a-8) $INS_STR(7, d\#, 8)$

(s-3) $POS = SET_STR(8, \#\$) = 10$

4. การลบคีย์

อัลกอริทึมการลบคีย์ Algorithm-3 ได้จากการเปลี่ยน $return(TRUE)$ ในบรรทัด (1-2) (1-3) ของ Algorithm-1 คือเปลี่ยน $return(TRUE)$ ในบรรทัด (1-2) (1-3) เป็นดังบริเวณตัวเอนดังนี้

Algorithm 3. Delete Algorithm

begin

$r := 1; h := 0$

repeat

$h := h+1; t := BASE[r] + a_h;$

(1-1) if $(t > CHECK[1])$ or $(CHECK[t] \neq r)$

then $return(FALSE)$ else $r := t;$

until $BASE[r] < 0$

(1-2) if $(h = n+1)$ then

begin

$BASE[r] := 0; CHECK[r] := 0;$

$return(TRUE);$

end

else $S_TEMP = FETCH_STR(-BASE[r]);$

(1-3) if $STR_CMP(a_{h+1} \dots a_n a_{n+1}, S_TEMP) = -1$

then

begin

$BASE[r] := 0; CHECK[r] := 0;$

$return(TRUE);$

end

else $return(FALSE)$

end

ใน Algorithm-3 เมื่อลบคีย์ x โดย $x \in K$ ออกจากทรีแฮชแล้ว ทรีแฮชที่ได้นั้นเป็นไปตามเงื่อนไข-A เนื่องจากไม่มีสถานะที่เป็นลบในอาร์เรย์คู่ $CHECK[r] = 0$ แสดงว่าไม่มีการกำหนดการผ่านของ $g(s_t, a) = s_r$ ที่เข้าสู่สถานะแยก (Separate State) s_r นอกจากนี้ สถานะแยก s_r ที่ตรงกับคีย์ x มีเพียงหนึ่งเดียว จึงเป็นไปตามเงื่อนไข-A