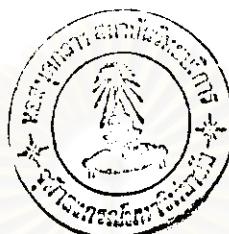


การประยุกติใช้พัชรีสื่อจิกกับการตัดสินใจแบบหลายมิติจัยสำหรับการจัดเล่นทางเดินของงานใน
ระบบการผลิตแบบบีดหนุน



นางสาวภทิตา สุวรรณธิ

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต
สาขาวิชาบริหารและสังเคราะห์ ภาควิชาบริหารและสังเคราะห์
บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย
ปีการศึกษา 2540
ISBN 974-638-103-2
ลิขสิทธิ์ของบัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

๕

AN APPLICATION OF FUZZY LOGIC WITH MULTI-CRITERIA DECISION MAKING
FOR JOB ROUTING IN A FLEXIBLE MANUFACTURING SYSTEM

Miss Pattita Suwanruji

สถาบันวิทยบริการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย
A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements
for the Degree of Master of Engineering in Industrial Engineering

Department of Industrial Engineering

Graduate School

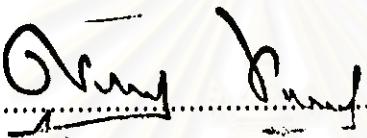
Chulalongkorn University

Academic Year 1997

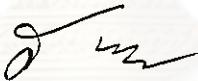
ISBN 974-638-103-2

หัวขอวิทยานิพนธ์ การประยุกตใช้พารชีลล์ในการตัดสินใจแบบนลายบีจัยสำหรับการ
จัดเส้นทางเดินของงานในระบบการผลิตแบบบีดหนุน
โดย นางสาวภัทิตา สุวรรณจิ
ภาควิชา วิศวกรรมอุตสาหกรรม
อาจารยที่ปรึกษา อาจารย ดร. ปารเมศ ชุดามา

บันทึกวิทยาลัย จุฬาลงกรณมหาวิทยาลัย อนุมติให้นบวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่ง
ของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาบัณฑิต

 คณบดีบันทึกวิทยาลัย
(ศาสตราจารย ดร. พะเพ็ญ ศุภวัฒน ชุดิวงศ)

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

 ประธานกรรมการ
(ศาสตราจารย ดร. ศิริจันทร์ ทองประเสริฐ)
 อาจารยที่ปรึกษา
(อาจารย ดร. ปารเมศ ชุดามา)

 กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย ดร. มนพ เรียวเดชะ)
 กรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย ดร. เหรียญ บุญดีศกุลโชค)

พิมพ์ต้นฉบับปกด้วยวิทยานิพนธ์ภายในกรอบสีเขียวเพียงแผ่นเดียว

ภัททิตา สุวรรณรุจิ : การประยุกต์ใช้พาร์เซลล์ชิกกับการตัดสินใจแบบหลายปัจจัยสำหรับการจัดเส้นทางเดินของงานในระบบการผลิตแบบยืดหยุ่น (AN APPLICATION OF FUZZY LOGIC WITH MULTI-CRITERIA DECISION MAKING FOR JOB ROUTING IN A FLEXIBLE MANUFACTURING SYSTEM)
อ. ที่ปรึกษา : อาจารย์ ดร. ปราเมศ ชุมิมา , 295 หน้า. ISBN 974-638-103-2.

ความยืดหยุ่นของเส้นทางเดินของงานเป็นคุณสมบัติสำคัญที่ทำให้ระบบผลิตแบบยืดหยุ่นมีความสามารถในการตอบสนองต่อความต้องการของระบบอื่นเนื่องจากเครื่องจักรเสียและการงานที่มากเกินไป ประโยชน์ของความยืดหยุ่นของเส้นทางเดินของงานในระบบผลิตแบบยืดหยุ่นจะถูกนำมาใช้อย่างเต็มที่เมื่อระบบนั้นมีการจัดเส้นทางเดินของงานอย่างมีประสิทธิภาพ ดังนั้นในงานวิจัยฉบับนี้จึงได้สร้างกฎการจัดเส้นทางเดินของงานโดยการประยุกต์ใช้การตัดสินใจแบบลำดับขั้นแบบพาร์เซลล์ (FuzzyAHP) โดยกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP ที่พัฒนาขึ้นมานั้นจะสร้างด้วยการเลือกสำหรับทางเลือกแต่ละทางจากคุณลักษณะของทางเลือกอันได้แก่ ปริมาณงานในแทคตอย่างเครื่องจักร ความน่าจะเป็นที่ขึ้นงานจะได้เข้าผลิตที่เครื่องจักรก่อนเครื่องจักรเสีย และเวลาที่เครื่องจักรไว้ในการผลิตขึ้นงาน ด้วยวิธีการของ FuzzyAHP ทำให้สามารถสร้างความสมัมพันธ์ระหว่างคุณลักษณะของทางเลือกกับตัวนิยามการเลือกได้โดยผ่านความรู้และประสบการณ์ของผู้เชี่ยวชาญ ทำให้สามารถหลีกเลี่ยงการสร้างด้วยการจัดเส้นทางเดินของงานมีลักษณะเป็นแบบพลดร็อก การวิจัยนี้จึงพัฒนาความสำคัญของคุณลักษณะของทางเลือกเป็นแบบไม่ตายตัวและสามารถเปลี่ยนแปลงได้ตามความเปลี่ยนแปลงของความต้องการขึ้นงาน

ในงานวิจัยฉบับนี้ได้เสนอกฎการจัดเส้นทางเดินของงานที่มีพื้นฐานมาจากวิเคราะห์แบบลำดับขั้นแบบพาร์เซลล์ 3 ก្ន ขั้นได้แก่ FuzzyAHP, FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ เพื่อนำมาเปรียบเทียบกับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบดั้งเดิมอันได้แก่ WINQ, NINQ, SPT และ RAN ก្នต่าง ๆ เหล่านี้ เป็นกฎที่ใช้กันอย่างแพร่หลายในอุตสาหกรรมการผลิต เกณฑ์ในการวัดประสิทธิภาพของกฎการจัดเส้นทางเดินของงานพิจารณาจาก เวลาในการโหลดของขึ้นงานโดยเฉลี่ย (Mean flow time) เวลาที่ขึ้นงานล่าช้าเฉลี่ยต่อขึ้นงานทั้งหมด (Mean tardiness) ผลกระทบของเวลาที่ขึ้นงานล่าช้าก่อนหรือหลังกำหนดส่งต่อขึ้นงานทั้งหมด (Mean lateness) สัดส่วนของขึ้นงานล่าช้า (Proportion of tardy jobs) และการใช้สอยของระบบ (System utilization) ผลการทดสอบพบว่ากฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-WINQ ให้ประสิทธิภาพของระบบทางด้าน Mean tardiness และ System utilization ที่ดีกว่ากฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบอื่นอย่างมีนัยสำคัญ เมื่อระดับนัยสำคัญเป็น 5% สำหรับ Mean flow time และ Mean lateness พบว่ากฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-WINQ ให้ค่าเฉลี่ยของเกณฑ์วัดประสิทธิภาพทั้งสองที่ดีที่สุด และไม่แตกต่างอย่างมีนัยสำคัญกับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ WINQ และ NINQ สำหรับ Proportion of tardy jobs พบว่ากฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ NINQ ให้ค่าเฉลี่ยของ Proportion of tardy jobs ดีที่สุด แต่ไม่แตกต่างอย่างมีนัยสำคัญกับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-WINQ และ WINQ เมื่อพิจารณาจากผลการทดสอบแล้ว สามารถสรุปได้ว่ากฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-WINQ เป็นกฎที่มีประสิทธิภาพดีที่สุดเมื่อเปรียบเทียบกับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบอื่น

คิมพ์ตันอุบบากัดย่อวิทยาลีพนธ์กายในกรอบวิชีวะนี้ที่บ่งบอกเดียว

C816523 : MAJOR INDUSTRIAL ENGINEERING

KEY WORD: PART ROUTING / FLEXIBLE MANUFACTURING SYSTEM / FUZZY AHP

PATTITA SUWANRUJI : AN APPLICATION OF FUZZY LOGIC WITH MULTI-CRITERIA DECISION MAKING FOR JOB ROUTING IN A FLEXIBLE MANUFACTURING SYSTEM. THESIS ADVISOR : PARAMES CHUTIMA, Ph.D. 295 pp. ISBN 974-638-103-2.

Routing flexibility provides the ability for the Flexible Manufacturing System (FMS) to efficiently encounter traffic problems caused by machine breakdown, excessive workload, etc. The advantages of imposing routing flexibility can be fully obtained by implementing competent part routing rules. In this study, Fuzzy Analytical Hierarchy Process (FuzzyAHP) is applied to form several part routing rules. The FuzzyAHP-based part routing rules select the machine with highest selection index assigned from the attributes of alternate machines: workload on machine buffer, processing time, and the probability that the part being routed to the alternate machine can be processed before the machine fails. By means of FuzzyAHP, the burdensome mathematical model can be avoided by extracting the relationship between the attributes from human experience and knowledge instead. To increase the robustness of FuzzyAHP-based part routing rules, the relationships between the attributes are dynamically changed according to urgency of the part being routed.

Three FuzzyAHP-based part routing rules are proposed, i.e., FuzzyAHP, FuzzyAHP-NF, and FuzzyAHP-WINQ. These rules are compared with conventional part routing rules, i.e., WINQ, NINQ, SPT, and RAN. The measures of performance are mean flow time, mean tardiness, mean lateness, proportion of tardy jobs, and system utilization. For mean tardiness and system utilization, FuzzyAHP-WINQ performs significantly better than other rules (significance level = 5%). FuzzyAHP-WINQ has the best average values of mean flow time and mean lateness; however, they are not significantly different from those of NINQ and WINQ. Although NINQ has the best average proportion of tardy jobs, it is not significantly different from those of FuzzyAHP-WINQ and WINQ. From the experimental results, it can be concluded that FuzzyAHP-WINQ is the most efficient rule compared with the other rules being tested.

ภาควิชา..... วิศวกรรมอุตสาหกรรม
สาขาวิชา..... วิศวกรรมอุตสาหกรรม
ปีการศึกษา..... 2540

ลายมือชื่อนิสิต..... ภานุกาน
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา.....
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษาร่วม.....

กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยความช่วยเหลืออย่างดียิ่งของ อาจารย์ ดร. ปาราเมศ ชุติมา อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ ซึ่งได้ให้คำแนะนำและข้อคิดเห็นต่างๆ ในการวิจัย มาด้วยดีตลอด

ผู้วิจัยขอขอบพระคุณคุณราชนาฎ ไกรปัญญาพงศ์ ที่กรุณาช่วยเหลือในการจัดทำรูปเล่ม วิทยานิพนธ์

ท้ายนี้ ผู้วิจัยขอรับขอบพระคุณบิตา-มารดา ซึ่งสนับสนุนในด้านการเงินและให้กำลังใจแก่ผู้วิจัยเสมอมาจนสำเร็จการศึกษา

สถาบันวิทยบริการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย.....	๑
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....	๑
กิตติกรรมประกาศ.....	๒
สารนี้.....	๓
สารบัญตาราง.....	๔
สารบัญรูป.....	๕
บทที่	
1 บทนำ.....	1
1.1 ที่มาและความสำคัญของปัญหา.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของงานวิจัย.....	3
1.3 ขอบเขตของงานวิจัย.....	3
1.4 ประโยชน์ที่ได้รับ.....	5
1.5 ขั้นตอนการดำเนินงานวิจัย.....	5
1.6 สรุปเนื้อหาในงานวิจัย.....	5
2 งานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับการจัดเส้นทางเดินของงาน.....	7
2.1 งานวิจัยที่ยืนยันประสิทธิภาพของระบบที่มีความยึดหยุ่นของเส้นทางเดินของงาน.....	7
2.2 งานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับการวัดความยึดหยุ่นของเส้นทางเดินของงาน.....	8
2.3 งานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับการแก้ปัญหาการจัดเส้นทางเดินของงาน	9
2.4 สรุป.....	15
3 การประยุกต์ใช้การวิเคราะห์แบบลำดับชั้นแบบฟuzziในการสร้างกฎการจัดเส้นทางเดินของงานในระบบผลิตแบบยึดหยุ่น.....	17
3.1 ทฤษฎีเกี่ยวกับฟuzziเชิง.....	17
3.2 ทฤษฎีเกี่ยวกับการวิเคราะห์แบบลำดับชั้นแบบฟuzzi (Fuzzy AHP).....	19
3.3 กระบวนการในการสร้างกฎการจัดเส้นทางเดินของงานในระบบการผลิตแบบยึดหยุ่นโดยใช้การวิเคราะห์แบบลำดับชั้นแบบฟuzzi.....	21
3.4 สรุป.....	61

สารบัญ (ต่อ)

4 การปรับปุ่มกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	63
4.1 การเปรียบเทียบกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP เมื่อเปรียบเทียบกับแบบสูตร.....	63
4.2 การวิเคราะห์สาเหตุที่ทำให้ประสิทธิภาพของกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP ไม่น่าพึงพอใจ.....	64
4.3 การปรับปุ่มกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	68
4.4 สรุป.....	82
5 การจำลองแบบปัญหา.....	84
5.1 วิธีการสร้างตัวแทนของระบบผลิตแบบยึดหยุ่น.....	84
5.2 การวิเคราะห์ตัวแทนของระบบผลิตแบบยึดหยุ่น.....	85
5.3 การจำลองแบบปัญหา.....	86
5.4 สรุป.....	113
6 การออกแบบการทดลอง.....	115
6.1 ลักษณะการทำงานของระบบผลิตแบบยึดหยุ่น (System configuration).....	115
6.2 เวลาในการปฏิบัติงาน (Operation time) และเวลาในการปรับตั้งเครื่องจักร (Set up time).....	121
6.3 จำนวนชั้นตอนในการปฏิบัติงาน.....	122
6.4 เปอร์เซ็นต์การใช้ศักยภาพของระบบเบื้องต้น.....	123
6.5 อัตราเครื่องจักรเสีย (Machine breakdown rate).....	127
6.6 กำหนดส่งชิ้นงาน.....	128
6.7 กฎการจัดตารางงาน.....	131
6.8 เกณฑ์ในการวัดประสิทธิภาพของระบบ.....	131
6.9 กฎในการจัดเส้นทางเดินของงาน.....	132
6.10 สมมติฐานของปัญหาที่พิจารณาในงานวิจัย.....	133
6.11 สรุป.....	134
7 ผลการทดลองและการวิเคราะห์ผลการทดลอง.....	136
7.1 ผลของปัจจัยหลักความชันช้อนของระบบ ในผลงานในระบบ และกฎการจัดเส้นทางเดินของงาน และปัจจัยร่วมต่อประสิทธิภาพของระบบในด้านต่างๆ.....	137

สารบัญ (ต่อ)	
7.2 การทดสอบปัจจัยภูมิการจัดเส้นทางเดินของงานที่ดีที่สุดเมื่อพิจารณา เฉพาะปัจจัยภูมิการจัดเส้นทางเดินของงานเท่านั้น ภายใต้การทดลอง แฟลกทอรีเซล.....	159
7.3 สรุป.....	161
8 สรุป.....	163
8.1 สรุป.....	163
8.2 ข้อดีและข้อเสียของภูมิการจัดเส้นทางเดินของงานที่มีรากฐานมาจาก FuzzyAHP.....	166
8.3 ข้อเสนอแนะสำหรับงานวิจัยในอนาคต.....	167
รายการอ้างอิง.....	169
ภาคผนวก.....	176
ภาคผนวก ก.....	176
ภาคผนวก ข.....	189
ภาคผนวก ค.....	191
ภาคผนวก ง.....	218
ภาคผนวก จ.....	244
ภาคผนวก ช.....	249
ภาคผนวก ซ.....	276
ภาคผนวก ซ.....	281
ประวัติผู้วิจัย.....	295

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญตาราง

	หน้า
ตารางที่ 3.1 ช่วงของคุณลักษณะ.....	29
ตารางที่ 3.2 คะแนนคุณลักษณะของทางเลือก.....	37
ตารางที่ 3.3 ตัวอย่างการคำนวณค่าเงินโทรศัพท์ของคุณลักษณะ W ตามรูป 3.11.....	41
ตารางที่ 3.4 ตัวอย่างการคำนวณฟังก์ชันความเป็นสมมาตรของคะแนนของ W _i ที่ สภาวะความซับซ้อนในระบบตัว ໂលดของงานในระบบนี้อยและ พิจารณาเครื่องจักรเดียว.....	43
ตารางที่ 3.5 สเกลของ Salty พร้อมกับสเกลตัวเลขแบบพาร์ชี.....	47
ตารางที่ 3.6 ตัวอย่างทางเลือกของชิ้นงาน.....	50
ตารางที่ 3.7 พังก์ชันคะแนนของคุณลักษณะและคะแนนของทางเลือก.....	52
ตารางที่ 3.8 ผลการคำนวณพาร์ชีของคุณลักษณะ W และ Pr.....	53
ตารางที่ 3.9 คะแนนรวมของคุณลักษณะ W และ Pr และสัดส่วนคะแนนของแต่ละ ทางเลือกของคุณลักษณะ W และ Pr.....	55
ตารางที่ 3.10 ผลการคำนวณค่าสัดส่วนคุณลักษณะ P.....	56
ตารางที่ 3.11 สัดส่วนแบบพาร์ชีของคุณลักษณะ P ของแต่ละทางเลือก.....	56
ตารางที่ 3.12 น้ำหนักคุณลักษณะเฉลี่ย.....	58
ตารางที่ 3.13 แสดงผลการคำนวณค่าตัวชนิดทางเลือกของเครื่องจักร 1 2 3 และ 4.....	58
ตารางที่ 4.1 ผลการทดสอบเบื้องต้นเปรียบเทียบกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP เทียบกับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบสุ่ม.....	64
ตารางที่ 4.2 ตัวอย่างการตัดสินใจเลือกเครื่องจักร 3 เครื่อง.....	65
ตารางที่ 4.3 ผลการทดสอบการซ่อมกันของคุณลักษณะ.....	67
ตารางที่ 4.4 ตัวอย่างการตัดสินใจเลือกเครื่องจักร 2 เครื่อง.....	68
ตารางที่ 4.5 รายการทางเลือกใหม่สำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF.....	70
ตารางที่ 4.6 ตัวชนิดการเลือกที่คำนวณโดยกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF.....	70
ตารางที่ 4.7 ผลของการเปรียบเทียบ Mean flow time ของกฎ FuzzyAHP-WINQ ที่มี ค่า d ต่างกันที่สภาวะต่างๆของระบบ.....	74

สารบัญตาราง (ต่อ)

ตารางที่ 4.8	ผลของการเปรียบเทียบ Mean Tardiness ของกฎ FuzzyAHP-WINQ ที่มีค่า d ต่างกันที่สภาวะต่างๆของระบบ.....	75
ตารางที่ 4.9	ผลของการเปรียบเทียบ Mean lateness ของกฎ FuzzyAHP-WINQ ที่มีค่า d ต่างกันที่สภาวะต่างๆของระบบ.....	76
ตารางที่ 4.10	ผลของการเปรียบเทียบ Proportion of tardy jobs ของกฎ FuzzyAHP-WINQ ที่มีค่า d ต่างกันที่สภาวะต่างๆของระบบ.....	77
ตารางที่ 4.11	ผลของการเปรียบเทียบ System utilization ของกฎ FuzzyAHP-WINQ ที่มีค่า d ต่างกันที่สภาวะต่างๆของระบบ.....	78
ตารางที่ 4.12	ค่า d ที่ใช้กับกฎ FuzzyAHP-WINQ ในแต่ละสภาวะ.....	79
ตารางที่ 4.13	รายการทางเลือกใหม่(2) สำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-WINQ.....	80
ตารางที่ 4.14	ตัวอย่างการเลือกที่คำนวณโดยกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-WINQ.....	81
ตารางที่ 5.1	คุณลักษณะเฉพาะด้วยและกิจกรรมขององค์ประกอบภายใน.....	91
ตารางที่ 5.2	ผลกระทบเวลาไม่คงตัวและระยะเวลาที่ต้องใช้ในแต่ละการทำซ้ำที่จะนำไปใช้กับการทดลองจริงที่สภาวะความซับซ้อนของระบบและโหลดงานในระบบต่างๆ.....	108
ตารางที่ 6.1	ระยะเวลาขั้นส่งระหว่างสถานีงานของเครื่องจักรและฤดูกต่างๆในระบบสำหรับระบบแบบง่าย(เมตร).....	119
ตารางที่ 6.2	ระยะเวลาขั้นส่งระหว่างสถานีงานของเครื่องจักรและฤดูกต่างๆในระบบสำหรับระบบแบบซับซ้อน(เมตร).....	120
ตารางที่ 6.3	จำนวนชิ้นงานในระบบที่สภาวะความซับซ้อนในระบบและโหลดงานในระบบต่างๆ.....	125
ตารางที่ 6.4 ก	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานล่าช้าที่สภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำ-โหลดงานในระบบ.....	130
ตารางที่ 6.4 ข	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานล่าช้าที่สภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำ-โหลดงานในระบบ.....	130
ตารางที่ 6.4 ค	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานล่าช้าที่สภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำ-โหลดงานในระบบ.....	130

สารบัญตาราง (ต่อ)

ตารางที่ 6.4	เบอร์เรียงตัวชื่นงานสำหรับที่สภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำ-ให้ผลงานในระบบ.....	131
ตารางที่ 7.1	ผลการวิเคราะห์ผลของปัจจัยด้วย ANOVA.....	137
ตารางที่ 7.2	ผลของ Duncan's multiple range test.....	159
ตารางที่ 7.1	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ W กับพังก์ชั่นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำ ให้ผลงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	219
ตารางที่ 7.2	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ Pr กับพังก์ชั่นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำ ให้ผลงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	220
ตารางที่ 7.3	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ S กับพังก์ชั่นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำ ให้ผลงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	221
ตารางที่ 7.4	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ W กับพังก์ชั่นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำ ให้ผลงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	222
ตารางที่ 7.5	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ Pr กับพังก์ชั่นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำ ให้ผลงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	223
ตารางที่ 7.6	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ S กับพังก์ชั่นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำ ให้ผลงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	224
ตารางที่ 7.7	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ W กับพังก์ชั่นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความซับซ้อนในระบบสูงและ ให้ผลงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	225
ตารางที่ 7.8	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ Pr กับพังก์ชั่นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความซับซ้อนในระบบสูงและ ให้ผลงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	226

สารบัญตาราง(ต่อ)

ตารางที่ ๔.๙	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ SW กับพิมพ์ชั้นความเป็นสมาชิกที่ สภาวะความรับรู้ข้อนในระบบสูงและ ให้ผลงานในระบบน้อยสำหรับกฎ การจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	227
ตารางที่ ๔.๑๐	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ W กับพิมพ์ชั้นความเป็นสมาชิกที่ สภาวะความรับรู้ข้อนในระบบสูงและ ให้ผลงานในระบบมากสำหรับกฎ การจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	228
ตารางที่ ๔.๑๑	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ Pr กับพิมพ์ชั้นความเป็นสมาชิกที่ สภาวะความรับรู้ข้อนในระบบสูงและ ให้ผลงานในระบบมากสำหรับกฎ การจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	229
ตารางที่ ๔.๑๒	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ S กับพิมพ์ชั้นความเป็นสมาชิกที่ สภาวะความรับรู้ข้อนในระบบสูงและ ให้ผลงานในระบบมากสำหรับกฎ การจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP.....	230
ตารางที่ ๔.๑๓	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ W กับพิมพ์ชั้นความเป็นสมาชิกที่ สภาวะความรับรู้ข้อนในระบบต่ำและ ให้ผลงานในระบบน้อยสำหรับกฎ การจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	232
ตารางที่ ๔.๑๔	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ Pr กับพิมพ์ชั้นความเป็นสมาชิกที่ สภาวะความรับรู้ข้อนในระบบต่ำและ ให้ผลงานในระบบน้อยสำหรับกฎ การจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	233
ตารางที่ ๔.๑๕	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ S กับพิมพ์ชั้นความเป็นสมาชิกที่ สภาวะความรับรู้ข้อนในระบบต่ำและ ให้ผลงานในระบบน้อยสำหรับกฎ การจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	234
ตารางที่ ๔.๑๖	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ W กับพิมพ์ชั้นความเป็นสมาชิกที่ สภาวะความรับรู้ข้อนในระบบต่ำและ ให้ผลงานในระบบมากสำหรับกฎ การจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	235

สารนัยตาราง(ต่อ)

ตารางที่ ง.17	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ Pr กับพังก์ชั้นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและ โหลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	236
ตารางที่ ง.18	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ S กับพังก์ชั้นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและ โหลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	237
ตารางที่ ง.19	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ W กับพังก์ชั้นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและ โหลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	238
ตารางที่ ง.20	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ Pr กับพังก์ชั้นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและ โหลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	239
ตารางที่ ง.21	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ S กับพังก์ชั้นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและ โหลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	240
ตารางที่ ง.22	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ W กับพังก์ชั้นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและ โหลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	241
ตารางที่ ง.23	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ Pr กับพังก์ชั้นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและ โหลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	242

สารบัญตาราง(ต่อ)

ตารางที่ ๔.24	ความสัมพันธ์ของคะแนนของ S กับพังก์ชั้นความเป็นสมาชิกที่สภาวะความซับซ้อนในระบบสูงและ โหลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินทางของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	243
ตารางที่ ๕.๑	น้ำหนักความสำคัญของคุณลักษณะที่สภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำและโหลดงานในระบบน้อย.....	244
ตารางที่ ๕.๒	น้ำหนักความสำคัญของคุณลักษณะที่สภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำและโหลดงานในระบบมาก.....	245
ตารางที่ ๕.๓	น้ำหนักความสำคัญของคุณลักษณะที่สภาวะความซับซ้อนของระบบสูงและโหลดงานในระบบน้อย.....	245
ตารางที่ ๕.๔	น้ำหนักความสำคัญของคุณลักษณะที่สภาวะความซับซ้อนของระบบสูงและโหลดงานในระบบน้อย.....	246
ตารางที่ ๕.๕	น้ำหนักความสำคัญของคุณลักษณะที่สภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำและโหลดงานในระบบน้อย.....	246
ตารางที่ ๕.๖	น้ำหนักความสำคัญของคุณลักษณะที่สภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำและโหลดงานในระบบมาก.....	247
ตารางที่ ๕.๗	น้ำหนักความสำคัญของคุณลักษณะที่สภาวะความซับซ้อนของระบบสูงและโหลดงานในระบบน้อย.....	247
ตารางที่ ๕.๘	น้ำหนักความสำคัญของคุณลักษณะที่สภาวะความซับซ้อนของระบบสูงและโหลดงานในระบบมาก.....	248
ตารางที่ ๖.๑	ผล ANOVA ของประสิทธิภาพของระบบด้าน Mean flow time เมื่อ $\alpha = 5\%$	278
ตารางที่ ๖.๒	ผล ANOVA ของประสิทธิภาพของระบบด้าน Mean tardiness เมื่อ $\alpha = 5\%$	278
ตารางที่ ๖.๓	ผล ANOVA ของประสิทธิภาพของระบบด้าน Mean lateness เมื่อ $\alpha = 5\%$	279
ตารางที่ ๖.๔	ผล ANOVA ของประสิทธิภาพของระบบด้าน Mean proportion of tardy jobs เมื่อ $\alpha = 5\%$	279
ตารางที่ ๖.๕	ผล ANOVA ของประสิทธิภาพของระบบด้าน System Utilization เมื่อ $\alpha = 5\%$	279

สารบัญตาราง(ต่อ)

ตารางที่ ๔.1	Mean flow time ที่สภาวะความชันขั้นของระบบต่ำและให้ลดงานในระบบน้อย.....	281
ตารางที่ ๔.2	Mean flow time ที่สภาวะความชันขั้นของระบบต่ำและให้ลดงานในระบบมาก.....	281
ตารางที่ ๔.3	Mean flow time ที่สภาวะความชันขั้นของระบบสูงและให้ลดงานในระบบน้อย.....	282
ตารางที่ ๔.4	Mean flow time ที่สภาวะความชันขั้นของระบบสูงและให้ลดงานในระบบมาก.....	282
ตารางที่ ๔.5	Mean tardiness ที่สภาวะความชันขั้นของระบบต่ำและให้ลดงานในระบบน้อย.....	283
ตารางที่ ๔.6	Mean tardiness ที่สภาวะความชันขั้นของระบบต่ำและให้ลดงานในระบบมาก.....	283
ตารางที่ ๔.7	Mean tardiness ที่สภาวะความชันขั้นของระบบสูงและให้ลดงานในระบบน้อย.....	284
ตารางที่ ๔.8	Mean tardiness ที่สภาวะความชันขั้นของระบบสูงและให้ลดงานในระบบมาก.....	284
ตารางที่ ๔.9	Mean lateness ที่สภาวะความชันขั้นของระบบต่ำและให้ลดงานในระบบน้อย.....	285
ตารางที่ ๔.10	Mean lateness ที่สภาวะความชันขั้นของระบบต่ำและให้ลดงานในระบบมาก.....	285
ตารางที่ ๔.11	Mean lateness ที่สภาวะความชันขั้นของระบบสูงและให้ลดงานในระบบน้อย.....	286
ตารางที่ ๔.12	Mean lateness ที่สภาวะความชันขั้นของระบบสูงและให้ลดงานในระบบมาก.....	286
ตารางที่ ๔.13	Proportion of tardy jobs ที่สภาวะความชันขั้นของระบบต่ำและให้ลดงานในระบบน้อย.....	287
ตารางที่ ๔.14	Proportion of tardy jobs ที่สภาวะความชันขั้นของระบบต่ำและให้ลดงานในระบบมาก.....	287
ตารางที่ ๔.15	Proportion of tardy jobs ที่สภาวะความชันขั้นของระบบสูงและให้ลดงานในระบบน้อย.....	288

สารบัญตาราง(ต่อ)

ตารางที่ ๔.16	Proportion of tardy jobs ที่สภาวะความชันข้อนของระบบต่าและใหลดงานในระบบมาก.....	288
ตารางที่ ๔.17	System Utilization ที่สภาวะความชันข้อนของระบบต่าและใหลดงานในระบบน้อย.....	289
ตารางที่ ๔.18	System Utilization ที่สภาวะความชันข้อนของระบบต่าและใหลดงานในระบบมาก.....	289
ตารางที่ ๔.19	System Utilization ที่สภาวะความชันข้อนของระบบสูงและใหลดงานในระบบน้อย.....	290
ตารางที่ ๔.20	System Utilization ที่สภาวะความชันข้อนของระบบสูงและใหลดงานในระบบมาก.....	290
ตารางที่ ๔.21	เวลารวมที่ชิ้นงานเสร็จก่อนกำหนดต่อจำนวนชิ้นงานที่เสร็จก่อนกำหนดทั้งหมด ที่สภาวะความชันข้อนของระบบต่าและใหลดงานในระบบน้อย...	291
ตารางที่ ๔.22	เวลารวมที่ชิ้นงานเสร็จก่อนกำหนดต่อจำนวนชิ้นงานที่เสร็จก่อนกำหนดทั้งหมด ที่สภาวะความชันข้อนของระบบต่าและใหลดงานในระบบมาก...	291
ตารางที่ ๔.23	เวลารวมที่ชิ้นงานเสร็จก่อนกำหนดต่อจำนวนชิ้นงานที่เสร็จก่อนกำหนดทั้งหมด ที่สภาวะความชันข้อนของระบบสูงและใหลดงานในระบบน้อย...	292
ตารางที่ ๔.24	เวลารวมที่ชิ้นงานเสร็จก่อนกำหนดต่อจำนวนชิ้นงานที่เสร็จก่อนกำหนดทั้งหมด ที่สภาวะความชันข้อนของระบบสูงและใหลดงานในระบบมาก...	292
ตารางที่ ๔.25	จำนวนชิ้นงานที่ทำเสร็จที่สภาวะความชันข้อนของระบบต่าและใหลดงานในระบบน้อย.....	293
ตารางที่ ๔.26	จำนวนชิ้นงานที่ทำเสร็จที่สภาวะความชันข้อนของระบบต่าและใหลดงานในระบบมาก.....	293
ตารางที่ ๔.27	จำนวนชิ้นงานที่ทำเสร็จที่สภาวะความชันข้อนของระบบสูงและใหลดงานในระบบน้อย.....	294
ตารางที่ ๔.28	จำนวนชิ้นงานที่ทำเสร็จที่สภาวะความชันข้อนของระบบสูงและใหลดงานในระบบมาก.....	294

สารบัญรูป

	หน้า
รูปที่ 3.1 เรื่องของอุณหภูมิต่ำและสูงแบบดั้งเดิมและแบบพาร์ซี	17
รูปที่ 3.2 ตัวอย่างโครงสร้างการตัดสินใจแบบลำดับขั้น.....	19
รูปที่ 3.3 แผนเวลาการเลี้ยวของเครื่องจักร.....	23
รูปที่ 3.4 โครงสร้างกฎการตัดสินทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	26
รูปที่ 3.5 รูปแบบการกระจายตัวที่มีความหนาแน่นของประชากรในช่วงแรกมากและเบา บางลงในช่วงท้าย แบบที่ 1 (คุณลักษณะ W)	30
รูปที่ 3.6 รูปแบบการกระจายตัวที่มีความหนาแน่นของประชากรในช่วงแรกมากและเบา บางลงในช่วงท้าย แบบที่ 2 (คุณลักษณะ P)	30
รูปที่ 3.7 รูปแบบการกระจายตัวที่มีความหนาแน่นของประชากรในช่วงแรกมากและเบา บางลงในช่วงท้าย แบบที่ 3 (คุณลักษณะ S บางสภาพ)	31
รูปที่ 3.8 รูปแบบการกระจายตัวของคุณลักษณะ S บางสภาพ	32
รูปที่ 3.9 รูปแบบการกระจายตัวของคุณลักษณะ Pr	33
รูปที่ 3.10 ร้านตอนการสร้างฟังก์ชันความเป็นสมาชิกโดยวิธี Inductive reasoning.....	34
รูปที่ 3.11 ตัวอย่างการแปลงประเททช์มูลเมื่อความชื้อนของระบบสูง ให้ลดลงใน ระบบมาก สำหรับกฎการตัดสินทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	38
รูปที่ 3.12 การแปลงประเททของ Sc(S) ที่สภาวะในลดลงของงานในระบบน้อยและความชื้น ชื้อนของระบบสูง	40
รูปที่ 3.13 แสดงการแปลงช่วงชื้อมูลเข้าๆ โดยหลักการเรอนโทรปีน้อยที่สุด	41
รูปที่ 3.14 พังก์ชันความเป็นสมาชิกของค่าแทนน P, ที่สภาวะความชื้นชื้อนของระบบต่ำ ให้ลดลงในระบบน้อย และพิจารณาเครื่องจักรเสีย	42
รูปที่ 3.15 แสดงการกระจายชื้อมูลค่าแทนนของ P	45
รูปที่ 3.16 แสดงنمตริกซ์การเปรียบเทียบ	47
รูปที่ 3.17 ร้านตอนการคำนวนตัวนีการเลือกของแต่ละทางเลือก	51
รูปที่ 3.18 พังก์ชันความเป็นสมาชิกของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความชื้นชื้อนในระบบ สูง ให้ลดลงในระบบมาก และพิจารณาเครื่องจักรเสีย	53
รูปที่ 3.19 พังก์ชันความเป็นสมาชิกของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความชื้นชื้อนในระบบ สูง ให้ลดลงในระบบมาก และพิจารณาเครื่องจักรเสีย	53

สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่ 3.20	ความเป็นสมมาตรของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความซับซ้อนในระบบสูง ໂหลด งานในระบบมากและพิจารณาเครื่องจักรเสีย	57
รูปที่ 3.21	แสดงค่า F_α ของพาร์เซอร์ A และ B	59
รูปที่ 3.22	แสดงค่า F_α ของพาร์เซอร์ A และ B ในกรณีที่ไม่สามารถเปลี่ยนเที่ยบความแตก ต่างระหว่างเครื่อง A และ B	60
รูปที่ 3.23	ค่า F_α ของตัวนิการเลือกของเครื่องจักรที่ 1 2 3 และ 4 โดยที่ $\alpha = 0.9$	60
รูปที่ 4.1	ขั้นตอนการตัดสินใจโดยใช้กฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF	69
รูปที่ 4.2	ขั้นตอนการตัดสินใจเลือกเส้นทางเดินของงานโดยใช้กฎ FuzzyAHP-WINQ....	72
รูปที่ 5.1	แผนภูมิขั้นตอนการทำงานทำงานในส่วนของชิ้นงาน	88
รูปที่ 5.2	แผนภูมิขั้นตอนการทำงานในส่วนของพาหนะขนส่ง	90
รูปที่ 5.3	Block diagram ในส่วนของแบบจำลองในโปรแกรม SIMAN	93
รูปที่ 5.4	Element ในส่วนของการทดลองในโปรแกรม SIMAN	93
รูปที่ 5.5	ตัวอย่างไฟล์ตัวหนังสือ	94
รูปที่ 5.6	ตัวอย่างผลของคำสั่ง STEP	95
รูปที่ 5.7	ตัวอย่างผลของคำสั่ง SHOW และ VIEW	96
รูปที่ 5.8	ตัวอย่างผลของคำสั่ง SET WATCH	96
รูปที่ 5.9	ตัวอย่างผลคำสั่ง SET TRSCE	97
รูปที่ 5.10	ตัวอย่างการกระจายของคุณลักษณะ W.....	98
รูปที่ 5.11	การกระจายตัวของคุณลักษณะ Pr รูปแบบที่ 1.....	99
รูปที่ 5.12	การกระจายตัวของคุณลักษณะ Pr รูปแบบที่ 2.....	100
รูปที่ 5.13	รูปแบบการกระจายตัวของความน่าจะเป็นที่เครื่องจักรจะเสียหลังเวลา Tnow.	101
รูปที่ 5.14	การกระจายตัวของคุณลักษณะ S รูปแบบที่ 1.....	102
รูปที่ 5.15	การกระจายตัวของคุณลักษณะ S รูปแบบที่ 2.....	102
รูปที่ 5.16	การออกแบบการทดลองแบบแฟคตอเรียลในการทดสอบกฎการจัดเส้นทาง เดินของงานที่สภาวะความซับซ้อนในระบบและให้ผลงานในระบบต่างๆ.....	104
รูปที่ 5.17	แสดงการทำ Cumulative average สำหรับสภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำ และให้ผลงานในระบบน้อย	109
รูปที่ 5.18	Correlogram สำหรับสภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำและให้ผลงานในระบบ น้อย.....	109

สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่ 5.19	แสดงการทำ Cumulative average สำหรับสภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำ และโหลดงานในระบบมาก	110
รูปที่ 5.20	Correlogram สำหรับสภาวะความซับซ้อนของระบบต่ำและโหลดงานในระบบมาก.....	110
รูปที่ 5.21	แสดงการทำ Cumulative average สำหรับสภาวะความซับซ้อนของระบบสูง และโหลดงานในระบบน้อย.....	111
รูปที่ 5.22	Correlogram สำหรับสภาวะความซับซ้อนของระบบสูงและโหลดงานในระบบน้อย.....	111
รูปที่ 5.23	แสดงการทำ Cumulative average สำหรับสภาวะความซับซ้อนของระบบสูง และโหลดงานในระบบมาก.....	112
รูปที่ 5.24	Correlogram สำหรับสภาวะความซับซ้อนของระบบสูงและโหลดงานในระบบมาก.....	112
รูปที่ 6.1	ผังงานของระบบการผลิตแบบยืดหยุ่นแบบง่าย.....	117
รูปที่ 6.2	ผังงานของระบบการผลิตแบบยืดหยุ่นแบบซับซ้อน.....	118
รูปที่ 6.3	โหลดงานในระบบของระบบที่มีความซับซ้อนต่ำ.....	126
รูปที่ 6.4	Mean flow time ของระบบที่มีความซับซ้อนต่ำ.....	126
รูปที่ 6.5	โหลดงานในระบบของระบบที่มีความซับซ้อนสูง.....	127
รูปที่ 6.6	Mean flow time ของระบบที่มีความซับซ้อนสูง.....	127
รูปที่ 7.1	ค่าเฉลี่ยของ Mean flow time.....	139
รูปที่ 7.2	ค่าเฉลี่ยของ Mean tardiness.....	139
รูปที่ 7.3	ค่าเฉลี่ยของ Proportion of tardy jobs.....	139
รูปที่ 7.4	ค่าเฉลี่ยของ Mean flow time.....	141
รูปที่ 7.5	ค่าเฉลี่ยของ Mean tardiness.....	141
รูปที่ 7.6	ค่าเฉลี่ยของ Proportion of tardy jobs.....	142
รูปที่ 7.7	ค่าเฉลี่ยของ Mean flow time.....	144
รูปที่ 7.8	ค่าเฉลี่ยของ Mean tardiness.....	145
รูปที่ 7.9	ค่าเฉลี่ยของ Proportion of tardy jobs.....	146
รูปที่ 7.10	ปริมาณชั้นงานเฉลี่ยในบันเพอร์ส่วนกลางที่สภาวะต่างๆ.....	148
รูปที่ 7.11	ปริมาณชั้นงานที่ทำเสร็จโดยเฉลี่ยที่สภาวะต่างๆ.....	148
รูปที่ 7.12	ค่าเฉลี่ยของ Mean lateness.....	150

สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่ 7.13	ค่าเฉลี่ยของ Mean lateness.....	152
รูปที่ 7.14	ค่าเฉลี่ยเวลาทั้งหมดที่ริบงานเสร็จก่อนกำหนด/จำนวนริบงานที่เสร็จก่อนกำหนด.....	153
รูปที่ 7.15	ค่าเฉลี่ยของ System Utilization.....	155
รูปที่ 7.16	ค่าเฉลี่ยของ System Utilization.....	155
รูปที่ 7.17	ค่าเฉลี่ยของ System Utilization.....	158
 รูปที่ ก.1	ความถี่ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำและโหลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	192
รูปที่ ก.2	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำและโหลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	192
รูปที่ ก.3	ความถี่ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำและโหลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	193
รูปที่ ก.4	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำและโหลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	193
รูปที่ ก.5	ความถี่ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำและโหลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	194
รูปที่ ก.6	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำและโหลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	194
รูปที่ ก.7	ความถี่ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำและโหลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	195
รูปที่ ก.8	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำและโหลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	195
รูปที่ ก.9	ความถี่ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความซับซ้อนในระบบต่ำและโหลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	196

สารบัญรูป (ต่อ)

สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่ ค.22	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและให้ลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	202
รูปที่ ค.23	ความถี่ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและให้ลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	203
รูปที่ ค.24	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและให้ลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	203
รูปที่ ค.25	ความถี่ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและให้ลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	204
รูปที่ ค.26	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและให้ลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	204
รูปที่ ค.27	ความถี่ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและให้ลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	205
รูปที่ ค.28	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและให้ลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	205
รูปที่ ค.29	ความถี่ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและให้ลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	206
รูปที่ ค.30	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและให้ลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	206
รูปที่ ค.31	ความถี่ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและให้ลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	207

สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่ ค.32	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำ และໂ Holden ในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	208
รูปที่ ค.33	ความถี่ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและໂ Holden ในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	209
รูปที่ ค.34	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำ และໂ Holden ในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	209
รูปที่ ค.35	ความถี่ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและໂ Holden ในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	210
รูปที่ ค.36	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและໂ Holden ในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	210
รูปที่ ค.37	ความถี่ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและໂ Holden ในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	211
รูปที่ ค.38	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูง และໂ Holden ในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	211
รูปที่ ค.39	ความถี่ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและໂ Holden ในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	212
รูปที่ ค.40	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูง และໂ Holden ในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	212
รูปที่ ค.41	ความถี่ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและໂ Holden ในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	213

สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่ ค.42	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและในลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	213
รูปที่ ค.43	ความถี่ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและในลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	214
รูปที่ ค.44	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและในลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	214
รูปที่ ค.45	ความถี่ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและในลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	215
รูปที่ ค.46	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและในลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	215
รูปที่ ค.47	ความถี่ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและในลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	216
รูปที่ ค.48	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูงและในลดงานในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	216
รูปที่ ค.49	ความถี่ของคุณลักษณะ P.....	217
รูปที่ ค.50	กราฟความถี่สัมพัทธ์ของคุณลักษณะ P.....	217
รูปที่ ง.1	พังก์ชันความเป็นสมาชิกของคะแนนของ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและในลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	218
รูปที่ ง.2	พังก์ชันความเป็นสมาชิกของคะแนนของ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำและในลดงานในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	220

สารบัญรูป (ต่อ)

ข้อที่ ๔.3	พิจารณาความเป็นสมាជิกรของคะแนนของ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำ และให้ลดลงในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	221
ข้อที่ ๔.4	พิจารณาความเป็นสมាជิกรของคะแนนของ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำ และให้ลดลงในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	222
ข้อที่ ๔.5	พิจารณาความเป็นสมាជิกรของคะแนนของ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำ และให้ลดลงในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	223
ข้อที่ ๔.6	พิจารณาความเป็นสมាជิกรของคะแนนของ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบต่ำ และให้ลดลงในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	224
ข้อที่ ๔.7	พิจารณาความเป็นสมាជิกรของคะแนนของ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูง และให้ลดลงในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	225
ข้อที่ ๔.8	พิจารณาความเป็นสมាជิกรของคะแนนของ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูง และให้ลดลงในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	226
ข้อที่ ๔.9	พิจารณาความเป็นสมាជิกรของคะแนนของ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูง และให้ลดลงในระบบน้อยสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	227
ข้อที่ ๔.10	พิจารณาความเป็นสมាជิกรของคะแนนของ W ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูง และให้ลดลงในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	228
ข้อที่ ๔.11	พิจารณาความเป็นสมាជิกรของคะแนนของ Pr ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูง และให้ลดลงในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	229
ข้อที่ ๔.12	พิจารณาความเป็นสมាជิกรของคะแนนของ S ที่สภาวะความชื้นช้อนในระบบสูง และให้ลดลงในระบบมากสำหรับกฎการจัดเส้นทางเดินของงานแบบ FuzzyAHP.....	230

สารบัญรูป (ต่อ)

สารบัญรูป (ต่อ)

ข้อที่ ๓.23 พัฒนาระบบมาใช้กับองค์กรขนาดใหญ่ที่สุดในประเทศไทย และทดสอบในระบบมากสำหรับการจัดการห้องเรียนของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	242
ข้อที่ ๓.24 พัฒนาระบบมาใช้กับองค์กรขนาดใหญ่ที่สุดในประเทศไทย และทดสอบในระบบมากสำหรับการจัดการห้องเรียนของงานแบบ FuzzyAHP-NF และ FuzzyAHP-WINQ.....	243

สถาบันวิทยบริการ
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย