

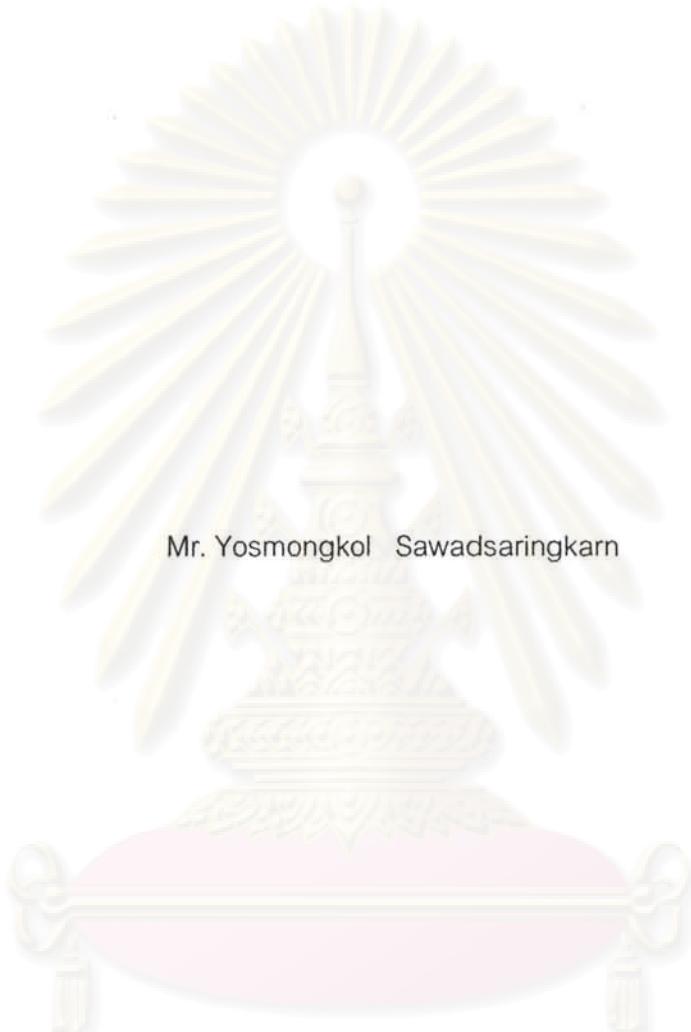
การประดิษฐ์เครื่องวัดใบโขมพีเดนซ์แบบสองเหล็งจ่าย

นายยศมงคล สถาศิตคงมาว

ศูนย์วิทยทรัพยากร
วิทยานิพนธ์เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต
สาขาวิชาชีวกรรมชีวเวช (สนสาขาวิชา)
บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย
ปีการศึกษา 2552
ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

An invention of 2-source bio-impedance analyzer

Mr. Yosmongkol Sawadsaringkarn



คุณวิจัยนี้ขอเสนอ
A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements
for the Degree of Master of Science Program in Biomedical Engineering

(Interdisciplinary Program)

Graduate School

Chulalongkorn University

Academic Year 2009

Copyright of Chulalongkorn University

521315

หัวข้อวิทยานิพนธ์ การประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอดิมพีแคนเรแบบสองแหล่งจ่าย
โดย นายยศมงคล สวัสดิ์คุณมาก
สาขาวิชา วิศวกรรมชีวเคมี
อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก รองศาสตราจารย์ ดร.มนัส ศรียุทธศักดิ์
อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม นายแพทย์ ชาคร ตีรตนธนาภูล

บันทึกวิทยาลัย ฯพ.ส.ก. อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่ง
ของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

..... คณบดีบันทึกวิทยาลัย
(รองศาสตราจารย์ ดร.พรพานิช เปี่ยมสมบูรณ์)
คณบดีบันทึกวิทยานิพนธ์

..... ประธานกรรมการ
(รองศาสตราจารย์ ดร. สุทธิลักษณ์ ปทุมราช)

..... อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก
(รองศาสตราจารย์ ดร. มนัส ศรียุทธศักดิ์)

..... อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม
(นายแพทย์ ชาคร ตีรตนธนาภูล)

..... กรรมการ
(แพทย์หญิง ปวีณา สุสัณฐ์พงษ์)

..... กรรมการภายนอกมหาวิทยาลัย
(ดร. ศุภี พัฒนา ผู้เชี่ยวชาญ)

ยศมงคล สวัสดิ์ศุภุมาร : การประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอมพีแคนซ์แบบสองแหล่งจ่าย.

(An invention of 2-source bio-impedance analyzer) อ. ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก :
รศ.ดร.มานะ ศรียุทธศักดิ์, อ. ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วมนพ.ช.ฯ ตีรันธนาฤทธิ์ 67 หน้า.

วิทยานิพนธ์นี้นำเสนอการประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอมพีแคนซ์แบบสองแหล่งจ่าย ซึ่งเครื่องวัดที่ประดิษฐ์ขึ้นทำงานโดยใช้กระแสไฟฟ้าตรงร่วมกับกระแสไฟฟ้าสลับแทนการใช้กระแสไฟฟ้าสลับเพียงอย่างเดียวเพื่อช่วยลดความผุ่งยากที่เกิดขึ้นในการวัดมุมเฟสของเครื่องวัดใบโอมพีแคนซ์แบบเดิม เครื่องที่ประดิษฐ์ขึ้นประกอบด้วยองค์ประกอบ 6 ส่วน ได้แก่ วงจรแหล่งจ่ายไฟ, วงจรสร้างสัญญาณ, วงจรแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้าคงที่, วงจรวัดค่าความต่างศักยไฟฟ้า, ส่วนประมวลผลข้อมูล และ ส่วนแสดงผล จากการศึกษาการทำางานของเครื่องวัดที่ประดิษฐ์ขึ้นในการวัดค่าโอมพีแคนซ์และค่าความต้านทานพบว่า ใน การวัดตัวต้านทานหรือตัวเก็บประจุไฟฟ้ามาตรฐานและตัวต้านทานต่อข้างน้ำกับตัวเก็บประจุตามแบบจำลองของเนื้อเยื่อนั้น เครื่องสามารถวัดค่าโอมพีแคนซ์ที่อยู่ในช่วง 160 โอมม์ ถึง 1000 โอมม์ และค่าตัวต้านทานได้ในช่วง 200 โอมม์ ถึง 1000 โอมม์ โดยมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจเท่ากับ 0.999 ส่วนการวัดค่าใบโอมพีแคนซ์ในคนปกติโดยทำการเปรียบเทียบผลที่วัดได้กับเครื่อง Maltron Bioscan 916S พบว่าการวัดค่าใบโอมพีแคนซ์ในคนปกติ ด้วยการใช้ไฟฟ้ากระแสสลับนั้น สามารถทำได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจประมาณ 0.979 ในขณะที่การวัดความต้านทานในคนปกติ ด้วยการใช้ไฟฟ้ากระแสตรงนั้น จะทำได้เมื่อทำการวัดกับกลุ่มผู้ทดสอบชายที่มีค่าตัวต้านทานมากกว่า หรือเท่ากับ 20 กิโลกรัมต่ำเมตรกำลังสอง โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจอยู่ที่ 0.651

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สาขาวิชาศุภกรรมชีวเวช

ปีการศึกษา 2552

ลายมือชื่อนิสิต ยศมงคล.....สวัสดิ์ศุภุมาร.....

ลายมือชื่อ อ.ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก..มานะ ศรียุทธศักดิ์..

ลายมือชื่อ อ.ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ร่วม.....

5087184620: MAJOR BIOMEDICAL ENGINEERING

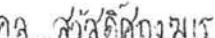
KEYWORDS : Bio-impedance / Direct Current / Alternative Current /

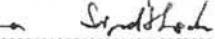
YOSMONGKOL SAWADSARINGKARN : AN INVENTION OF 2 SOURCE
BIO-IMPEDANCE ANALYZER. THESIS ADVISOR : ASSOC. PROF. MANA
SRIYUDTHSAK, THESIS CO-ADVISOR : KHAJOHN TIRANATHANAGUL,MD
, 67 pp.

The present thesis presents the invention of a 2-source Bio-impedance Analyzer for application in hemodialysis patients. The analyzer uses both direct and alternative current source to replace the conventional phase shift measurement so as to avoid measurement problem. The analyzer consists of 6 main parts: power supply, signal generator circuit, constant current circuit, voltage measurement circuit, processing circuit, and display. First, performance of the system was investigated in measuring pure resistor, pure capacitor, and resistor-capacitor parallel circuit as a model of tissue. It was found that the system could measure impedance and resistance in the range of $160\sim1000\Omega$ and $200\sim1000\Omega$, respectively. The coefficient of determination of 0.999 was obtained. Second, the system was applied to measure in good health people comparing with the results obtained from Maltron Bioscan 916S. It was found that when the alternative current was applied to measure impedance, a satisfactory result was obtained with a coefficient of determination of 0.979. However, when the directive current was applied to measure the resistance, reasonable results were obtained only when the test group were males who have a body mass index higher 20 kg/m^2 . The coefficient of determination of 0.651 was obtained.

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

Field of Study : Biomedical Engineering.
Academic Year : 2009

Student's Signature 

Advisor's Signature 

Co-Advisor's Signature 

กิตติกรรมประกาศ

ขอขอบคุณ รศ.ดร. มนัส ศรียุทธศักดิ์ อาจารย์ที่ปรึกษาที่ได้ให้กับข้าพเจ้าจน
วิทยานิพนธ์เล่มนี้สำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยดี

ขอขอบคุณ นพ. ขาว ตีรอนธนาภูล อาจารย์ที่ปรึกษาร่วมที่ได้ให้ความช่วยเหลือในด้าน^๑
ต่างๆ จนวิทยานิพนธ์นี้สำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยดี

ขอขอบคุณ คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์ ดังนี้ รศ.ดร. มนัส ศรียุทธศักดิ์, นพ. ขาว
ตีรอนธนาภูล, รศ.ดร. สุทธิลักษณ์ ปทุมราช, ดร. สุธี ผู้เจริญชนะชัย และ พญ. ปวีณา สุสัณห์
พงษ์ ที่กรุณาสละเวลาอันมีค่าในการเป็นกรรมการสอบวิทยานิพนธ์และให้คำแนะนำที่มีค่ายิ่ง

ขอขอบคุณ พศ. อภารณ์ ชื่รมงคลรัศมี ภาควิชาศิลปกรรมไฟฟ้า คณะศิลปกรรมศาสตร์
ที่ได้ให้คำแนะนำในการประดิษฐ์เครื่องมือ

ขอขอบคุณเพื่อน พี่ และน้อง ในห้องปฏิบัติการใบโอดิเล็กโගนิกส์ทุกคน ที่ได้ให้ความ
ช่วยเหลือ, พูดคุย และเป็นกำลังใจในการทำวิทยานิพนธ์

ขอขอบคุณ บิดา แมรดา ที่เป็นกำลังใจ และคอยเกื้อหนุนข้าพเจ้าในด้านต่างๆ งานนน
วิทยานิพนธ์นี้สำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยดี

ท้ายสุดบุคคลที่ข้าพเจ้าไม่ได้กล่าวถึง และได้มีส่วนร่วมในงานวิทยานิพนธ์ของข้าพเจ้า
ข้าพเจ้าขอขอบคุณบุคคลเหล่านั้นไว้ ณ ที่นี้ด้วย

**คุณภาษาไทยหรือภาษา
อุมาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**

สารบัญ

	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย.....	๑
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....	๑
กิตติกรรมประกาศ.....	๒
สารบัญ.....	๓
สารบัญตาราง.....	๔
สารบัญภาพ.....	๕
 บทที่	
1. บทนำ.....	1
1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย.....	3
1.3 ขอบเขตของการวิจัย.....	4
1.4 วิธีดำเนินการวิจัย.....	4
1.5 ประโยชน์ที่ได้รับ.....	5
2. หลักการและทฤษฎีพื้นฐาน.....	6
2.1 องค์ประกอบของร่างกายมนุษย์.....	6
2.2 แบบจำลองเนื้อเยื่อทางใบโอลิมพีเดนซ์.....	8
2.3 คุณสมบัติทางไฟฟ้าของเนื้อเยื่อ.....	10
2.4 คุณสมบัติของตัวเก็บประจุไฟฟ้าต่อสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับและสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง.....	11
2.5 การวัดใบโอลิมพีเดนซ์.....	12
2.6 มาตรการด้านความปลอดภัยในการวัดใบโอลิมพีเดนซ์.....	14
3. ขั้นตอนการประดิษฐ์และวิธีทดสอบ.....	15
3.1 ขั้นตอนการประดิษฐ์.....	15
3.2 อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดสอบ.....	26
3.3 การปรับเทียบมาตรฐานสำหรับเครื่องวัดใบโอลิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น.....	27
3.4 การขออนุมัติทางด้านจริยธรรมในการทดลอง.....	30
3.5 การทดสอบประสิทธิภาพในการทำงานของเครื่องวัดใบโอลิมพีเดนซ์ที่ประดิษฐ์ขึ้น.....	30

บทที่	สารบัญ (ต่อ)	หน้า
-------	--------------	------

4. ผลการทดลองและวิเคราะห์ผลการทดลอง.....	34
4.1 การทดสอบการปรับเทียบมาตรฐานสำหรับเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ทำการ ประดิษฐ์ขึ้น.....	34
4.2 การทดสอบการทำงานของเครื่อง Maltron Bioscan 916S.....	40
4.3 การวัดค่าโอมพีเดนซ์และความต้านทานที่ทราบค่าแน่นอน.....	41
4.4 การวัดค่าใบโอมพีเดนซ์ในคนปกติ.....	48
5. สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ.....	53
5.1 สรุปผลการวิจัย.....	53
5.2 ปัญหาและข้อเสนอแนะ.....	54
รายการอ้างอิง.....	56
ภาคผนวก.....	59
ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์.....	67

ศูนย์วิทยาทรัพยากร

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
ตารางที่ 4.1 ค่าอิมพีเดนซ์ในทางทฤษฎีของตัวเก็บประจุไฟฟ้าที่นำมาทดสอบกับค่าอิมพีเดนซ์ของตัวเก็บประจุไฟฟ้าที่วัดได้จากเครื่องวัดไปโอกิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น.....	43
ตารางที่ 5.1 คุณสมบัติของเครื่องวัดไปโอกิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น.....	54

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญภาพ

ภาพประกอบ	หน้า
รูปที่ 2.1 องค์ประกอบภายในร่างกายมนุษย์.....	6
รูปที่ 2.2 การสะสูดของไขมันในส่วนต่างๆ ของร่างกาย.....	7
รูปที่ 2.3 องค์ประกอบภายในผิวหนัง.....	8
รูปที่ 2.4 วงจรสมมูลย์ทางไฟฟ้า ของเนื้อเยื่อในร่างกาย.....	9
รูปที่ 2.5 แบบจำลองเนื้อเยื่อทางไฟฟ้า.....	9
รูปที่ 2.6 กราฟแสดงความสัมพันธ์ระหว่าง ค่าความด้านทาน และค่ารีแอคเตนซ์ ในแบบจำลองของคล-คล ที่ค่าความถี่ต่างๆ.....	11
รูปที่ 2.7 พฤติกรรมของตัวเก็บประจุไฟฟ้ากับสัญญาณไฟฟ้ากระแสลับ และสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง.....	12
รูปที่ 2.8 การวัดค่าออมพีแคนน์ด้วย อิเล็กโทรด.....	13
รูปที่ 3.1 บล็อกไดอะแกรมของเครื่องวัดใบโอลิมพีแคนน์.....	15
รูปที่ 3.2 วงจรไฟเดี่ยง.....	16
รูปที่ 3.3 วงจรสำหรับการสร้างสัญญาณรูปไข่ที่มีค่าความผิดเพี้ยนต่ำ.....	17
รูปที่ 3.4 ความสัมพันธ์ระหว่างความบิดเบี้ยวของรูปคลื่น กับความถี่สัญญาณ.....	18
รูปที่ 3.5 วงจรแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้าของยาวยแลน.....	19
รูปที่ 3.6 วงจรแหล่งจ่ายกระแสลับและกระแสตรง.....	19
รูปที่ 3.7 วงจรกรองผ่านต่ำและวงจรขยายแบบกลับเฟส.....	21
รูปที่ 3.8 การตรวจวัดสัญญาณจากการหักตัวอย่างสัญญาณ.....	21
รูปที่ 3.9 วงจรตรวจจับยอดสัญญาณ.....	22
รูปที่ 3.10 วงจรวัดค่าศักย์ไฟฟ้า.....	22
รูปที่ 3.11 วงจรส่วนประมวลผลข้อมูลและแสดงผล โดยใช้ PIC18F4550.....	24
รูปที่ 3.12 เครื่องวัดใบโอลิมพีแคนน์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น.....	24
รูปที่ 3.13 แผนภูมิสายงานการทำงานของไมโครคอนโทรลเลอร์.....	24
รูปที่ 3.14 เครื่อง Maltron Bioscan 916S.....	26
รูปที่ 3.15 อิเล็กโทรดผิวสัมผัส (Blue Sensor).....	27

สารบัญภาพ (ต่อ)

ภาพประกอบ	หน้า
รูปที่ 3.16 วงจรไฟฟ้าที่ใช้ในการทดลองความคงที่ของกระแสไฟฟ้า.....	28
รูปที่ 3.17 วงจรไฟฟ้าที่ใช้ในการทดลองเรียงกระแสตรง.....	29
รูปที่ 3.18 ตำแหน่งที่ติดอิเล็กโทรดสำหรับการวัดอัมพีเดนซ์ของหัวร่างกาย.....	33
รูปที่ 4.1 สัญญาณที่ได้จากเครื่องกำเนิดสัญญาณไฟฟ้ารูปไข่ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น	35
รูปที่ 4.2 การปรับรูปคลื่นสัญญาณที่ได้จากเครื่องกำเนิดสัญญาณไฟฟ้าด้วยวิธีวิเคราะห์สเปคตรัมความถี่.....	35
รูปที่ 4.3 ความสัมพันธ์ระหว่างกระแสไฟฟ้าที่ได้กับความต้านทาน.....	36
รูปที่ 4.4 การเปรียบเทียบสัญญาณก่อนและหลังเข้าสู่วงจรเรียงกระแส.....	37
รูปที่ 4.5 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงกับค่ายอดคลื่นของสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับ.....	38
รูปที่ 4.6 ความสัมพันธ์ระหว่างสัญญาณไฟตรงกับค่าศักย์ไฟฟ้าที่อ่านได้จากไมโครคอนโทรลเลอร์.....	39
รูปที่ 4.7 ช่วงอัมพีเดนซ์ที่วัดได้และช่วงอัมพีเดนซ์ที่ทำให้เกิดการอิมตัวของสัญญาณ.....	43
รูปที่ 4.8 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าอัมพีเดนซ์ที่วัดได้กับค่าอัมพีเดนซ์ที่ใช้ทดสอบ....	44
รูปที่ 4.9 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าความต้านทานที่วัดได้ กับค่าความต้านทานที่ใช้ทดสอบ.....	45
รูปที่ 4.10 เปอร์เซ็นต์ความผิดพลาดในการวัดค่าความต้านทานเปรียบเทียบกับค่าความต้านทานที่ใช้ทดสอบ.....	45
รูปที่ 4.11 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าที่วัดได้จากการที่ประดิษฐ์ขึ้นเปรียบเทียบกับค่าที่ใช้ในแบบจำลองเนื้อยื่อ.....	47
รูปที่ 4.12 เปอร์เซ็นต์ความผิดพลาดในการวัดเปรียบเทียบกับค่าที่ใช้ในแบบจำลองเนื้อยื่อ.....	48
รูปที่ 4.13 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าที่วัดได้จากการที่ประดิษฐ์ขึ้นเปรียบเทียบกับค่าที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S.....	49

สารบัญภาพ (ต่อ)

ภาพประกอบ		หน้า
รูปที่ 4.14	ความสัมพันธ์ระหว่างค่าที่วัดได้จากการที่ประดิษฐ์ขึ้นเปรียบเทียบกับค่าที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S ในผู้ทดสอบชายที่มีค่าดัชนีมวลกายมากกว่าหนึ่งเท่ากับ 20 กิโลกรัมต่อมเมตรกำลังสอง.....	51

**ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**

บทที่ 1

บทนำ

ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา

ผู้ป่วยโรคไตเรื้อรัง (chronic kidney disease;CKD) เพิ่มขึ้นเป็นจำนวนมาก โดยจากสถิติ สาธารณสุขปี2547 พบว่าในประเทศไทยมีจำนวนผู้ที่ป่วยด้วยโรคไตเรื้อรังประมาณ 108,000 คน และ มีจำนวนผู้ป่วยเพิ่มสูงถึง 7,900 คนต่อปี [1]

ผู้ป่วยโรคไตเรื้อรังมีประสาทิชภาพการทำงานของไตลดลงเหลือเพียง 5-10% ของคนปกติ ไม่สามารถกำจัดน้ำและของเสียต่างๆออกจากร่างกายได้เพียงพอ และได้สูญเสียการควบคุมสมดุล ของเกลือแร่และสมดุลของภาวะกรดด่างภายในร่างกาย ภาระนี้ส่งผลให้ของเสียต่างๆที่เกิดจากกระบวนการ การเมtabolism(metabolism) เช่น ยูเรีย(urea) และ ครีตินิน (creatinine) สะสมอยู่ในร่างกายเป็น ปริมาณมาก จนเกิดความผิดปกติในร่างกายที่เรียกว่าภาวะยูเรเมีย(uremia) นอกจากนี้การที่ร่างกาย ไม่สามารถขับน้ำออกจากการร่างกายทางไตได้ไม่เพียงพอทำให้เกิดภาวะการคั่งค้างของน้ำภายใน ร่างกายจนเกิดภาวะน้ำเกินและหัวใจวายตามมาได้ ซึ่งสิ่งต่างๆที่เกิดขึ้นนั้นจะมีผลทำให้ผู้ป่วยเสียชีวิต แต่อย่างไรก็ตามการรักษาด้วยการนำบัดทดแทนไต(renal replacement therapy)ซึ่งได้แก่ การฟอก เลือดด้วยเครื่องไตเทียม(hemodialysis), การฟอกไตทางช่องท้อง(peritoneal dialysis) หรือ การปลูก ถ่ายไต(kidney transplantation) สามารถทำหน้าที่ทดแทนการทำงานของไตที่สูญเสียไปได้ ผู้ป่วยจึง สามารถมีชีวิตต่ออย่างมีคุณภาพชีวิตที่ดีต่อไปได้ [2,3]

การฟอกเลือดด้วยเครื่องไตเทียม(Hemodialysis) เป็นการนำบัดทดแทนไตซึ่งมี ประสิทธิภาพสูง และใช้ในการรักษาผู้ป่วยเป็นส่วนใหญ่ในผู้ป่วยไตวายระยะสุดท้าย โดยผู้ป่วยจะต้อง มาเข้ารับการฟอกเลือดสัปดาห์ละ2ถึง3ครั้ง ครั้งละ4ชั่วโมง ใน การฟอกเลือดแต่ละครั้งจะเป็นการนำ เลือดออกจากร่างกายผู้ป่วยผ่านทางสายสูงเลือด เพื่อให้เลือดผ่านเครื่องไตเทียมซึ่งจะมีการดึงน้ำ ส่วนเกินและของเสียต่างๆในเลือดออกจากร่างกายผู้ป่วยแล้วไหลเวียนกลับเข้าสู่ร่างกายผู้ป่วยต่อ เนื่องตลอดระยะเวลาที่ทำการฟอกเลือด เพื่อให้ร่างกายของผู้ป่วยเข้าสู่ภาวะสมดุลโดยปริมาณน้ำ ส่วนเกินที่แพทย์เป็นผู้ตั้งว่าจะดึงออกจากร่างกายผู้ป่วยเท่าไหร่นั้นขึ้นอยู่กับน้ำหนักแห้ง(dry weight)ซึ่ง

เป็นน้ำ หนักที่ไม่มีน้ำส่วนเกินอยู่ในร่างกาย แพทย์ผู้รักษาต้องกำหนดการดึงน้ำออกจากร่างกายผู้ป่วยเพื่อให้น้ำหนักผู้ป่วยหลังฟอกเลือดเท่ากับน้ำหนักแห้งดังกล่าว[4]

ถ้าหากผู้ป่วยได้รับการตั้งค่าน้ำหนักแห้งสูงเกินไป (overestimation of dry weight) จะทำให้ผู้ป่วยยังคงมีภาวะน้ำเกิน(volume overload) ทำให้เกิดภาวะบวม ความดันโลหิตสูง หัวใจห้องล่างหัวใจโต(left ventricular hypertrophy) และ เกิดภาวะน้ำท่วมปอด(pulmonary edema) ซึ่งภาวะเหล่านี้จะส่งผลต่อคุณภาพชีวิตและเป็นการเพิ่มอัตราการเสียชีวิตจากโรคหัวใจ ในทางตรงกันข้าม หากผู้ป่วยได้รับการตั้งน้ำหนักแห้งต่ำเกินไป(underestimation of dry weight) ก็จะทำให้ผู้ป่วยเกิดภาวะขาดน้ำ ซึ่งจะส่งผลให้เกิดอาการตะคริว, เหนื่อยหอบและ มีความดันโลหิตต่ำระหว่างทำการฟอกเลือด (intradialytic hypotension) ซึ่งผลข้างเคียงเหล่านี้จะส่งผลต่อความร่วมมือของผู้ป่วยในการเข้ารับการฟอกเลือด โดยมีผู้ป่วยจำนวนกว่าหนึ่งในสี่จะเกิดอาการข้างเคียงจากการขาดน้ำภายในหลังการเข้ารับการฟอกเลือด [5,6]

ในปัจจุบันการน้ำหนักแห้งในผู้ป่วยแต่ละคนนั้นยังไม่มีเครื่องมือที่ให้ผลแม่นยำเพียงพอที่จะใช้เป็นเครื่องวัดมาตรฐาน ดังนั้นในปัจจุบันจึงใช้การประเมินของแพทย์เป็นหลักในการประเมินน้ำหนักแห้ง โดยการประเมินจะพิจารณาจากอาการของผู้ป่วยเมื่อเกิดภาวะของการขาดน้ำ(volume depletion) มาใช้ในการกำหนดค่าน้ำหนักแห้งของผู้ป่วย แต่ที่นี่อาจทำให้ผู้ป่วยเกิดอันตรายจากการที่มีความดันโลหิตต่ำจากการมีภาวะขาดน้ำได้ นอกจากนี้ยังมีการประยุกต์ใช้วิธีการต่างๆซึ่งมีข้อดีข้อเสียแตกต่างกันไปเพื่อใช้ในการช่วยเหลือแพทย์ในการกำหนดน้ำหนักแห้งนี้ เช่น การวัด เอทริยล-เอนทริยูเรติก เปปไทด์ (Atrial Natriuretic Peptide, ANP) ในกระแสเลือด ซึ่งเป็นเปปไทด์ยอร์โมน(peptide hormone) ที่หลังออกจากเซลล์ถ้ามีน้ำในหัวใจห้องบน (atrium of heart) เมื่อมีการยืดขยายออกของผนังหัวใจห้องบนจากปริมาณเลือดที่เพิ่มขึ้น ซึ่งโดยปกติแล้วสารชนิดนี้จะทำงานน้ำที่ในการส่งสัญญาณให้ไม้มีการเพิ่มปริมาณการขับโซเดียมออกจากร่างกายร่วมกับการส่งสัญญาณให้หลอดเลือดมีการขยายตัว[7] แม้ว่าการตรวจพบสารชนิดนี้จะมีความไวต่อการตรวจวัดภาวะน้ำเกินแต่ก็ต้องใช้เวลาในการตรวจภายในห้องปฎิบัติการ, ปริมาณสารที่วัดได้ไม่สามารถระบุถึงปริมาณน้ำที่มีอยู่ในร่างกายได้, และไม่สามารถระบุถึงช่วงที่จะทำให้เกิดภาวะการขาดน้ำได้จากการตรวจวัดอีกด้วย สำรวจวัดเส้นผ่านศูนย์กลางของหลอดเลือดดำในปู (Vena cava) โดยการตรวจสอบด้วยภาพเสียงสะท้อนของหัวใจ (echocardiographic examination) นั้นเป็นวิธีที่ยุ่งยากและมักจะมีการประเมินน้ำหนักแห้งที่สูงเกินไป สำรวจการประเมินด้วยการซั่งน้ำหนักนั้น ก็ขาดความแม่นยำ อีกทั้งค่าที่

ได้ยังมีความผันผวนสูง อันเนื่องมาจากการเปลี่ยนแปลงของประกลับต่างๆภายในร่างกายผู้ป่วย ซึ่งจากวิธีต่างๆที่ได้กล่าวมานั้นจะพบได้ว่าวิธีที่ใช้โดยทั่วไปนั้น ยังขาดความแม่นยำอยู่ ทำให้ไม่สามารถที่จะประเมินค่า'n้ำหนักแห้งของผู้ป่วยได้อย่างถูกต้อง ซึ่งส่งผลให้ผู้ป่วยที่เข้ารับการฟอกเลือดเกิดภาวะแทรกซ้อนจากการมีภาวะน้ำเกินหรือภาวะขาดน้ำภายในหลังจากที่เข้ารับการฟอกเลือด [8,9]

การวัดใบโอดิมพีเดนซ์(Bioelectrical impedance analysis) เป็นการตรวจวัดที่ปลอดภัย, รวดเร็ว, ไม่ทำลาย (noninvasive), และมีความแม่นยำ โดยวิธีการวัดแบบนี้นั้น จะอาศัยคุณสมบัติทางไฟฟ้าของเนื้อเยื่อมาประเมินองค์ประกอบต่างๆภายในเนื้อเยื่อนั้นๆ ทำให้การสังเกตความเปลี่ยนแปลงที่เกิดขึ้นภายในร่างกายเป็นไปอย่างถูกต้องแม่นยำ

เนื่องจาก การวัดใบโอดิมพีเดนซ์ เป็นการวัดที่มีประโยชน์ในทางการแพทย์ แม้ว่าในประเทศไทยจะเริ่มมีการใช้งานเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์นั่งแต่ก็มีจำนวนไม่มากนักเนื่องจาก เครื่องมือมีราคาสูง โดยปัญหาในการวัดใบโอดิมพีเดนซ์นั้นเกิดจากการวัดใบโอดิมพีเดนซ์ในคนปกติ ซึ่งพบว่าค่าความต่างเฟลที่วัดได้จะมีค่าน้อยและการเปลี่ยนแปลงของเฟลในขณะที่ทำการฟอกเลือดก็ มีค่าน้อยเช่นเดียวกันทำให้เป็นการยากต่อการวัด อีกทั้งยังไม่มีรายงานการประดิษฐ์เครื่อง วัดใบโอดิมพีเดนซ์ในประเทศไทยมาก่อน งานวิทยานิพนธ์นี้จึงมีจุดมุ่งหมายในการออกแบบและประดิษฐ์ เครื่องวิเคราะห์โอดิมพีเดนซ์แบบสองแหล่งจ่ายที่ทำงานด้วยการใช้ไฟฟ้ากระแสตรงร่วมกับไฟฟ้า กระแสสลับ ซึ่งต่างจากเครื่องวิเคราะห์โอดิมพีเดนซ์ช่วงภาพแบบเดิมที่ใช้ไฟฟ้ากระแสสลับเพียงอย่างเดียว จากนั้นนำเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ที่ประดิษฐ์ขึ้นไปวัดค่าโอดิมพีเดนซ์และค่าความด้านหนานในแบบจำลองทางไฟฟ้าของเนื้อเยื่อและในคนปกติ ผลที่ได้จะนำไปเปรียบเทียบกับค่าได้จากเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ Maltron Bio-scan 916S เพื่อเป็นการศึกษาเบื้องต้นในการประดิษฐ์เครื่องวัดมาตรฐานสำหรับใช้ในการประเมินน้ำหนักแห้งต่อไปในอนาคต

วัตถุประสงค์ของการวิจัย

1. เพื่อออกแบบและประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์แบบสองแหล่งจ่ายที่สามารถทำงานได้โดยใช้สัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงและสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ความถี่ 50 กิโลเฮิรตซ์
2. ทดสอบประสิทธิภาพการทำงานของเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ที่ประดิษฐ์ขึ้นกับแบบจำลองของเนื้อเยื่อ

3.ทดสอบประสิทธิภาพการทำงานของเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ที่ประดิษฐ์ขึ้นกับคนปกติ โดยเปรียบเทียบกับเครื่องวิเคราะห์ใบโอดิมพีเดนซ์ Maltron Bio-scan 916S

ขอบเขตของการวิจัย

1. ประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ที่สามารถทำงานได้โดยใช้สัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง และสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ความถี่ 50 กิโลเอร็คซ์

2. ทำการทดสอบเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ที่ประดิษฐ์ขึ้น กับแบบจำลองของเนื้อเยื่อที่มีค่าความต้านทานอยู่ในช่วง 200 โอห์ม ถึง 1000 โอห์ม และมีค่าความจุไฟฟ้าอยู่ในช่วง 0.1 นาโนฟาราด ถึง 10 นาโนฟาราด

3. ทดสอบประสิทธิภาพการทำงานของเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ในคนปกติ โดยจะนำค่าที่ได้มาเปรียบเทียบกับค่าที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S

วิธีดำเนินการวิจัย

1. ดันคว้าและรวมรวมข้อมูลเกี่ยวกับใบโอดิมพีเดนซ์และแบบจำลองเนื้อเยื่อ

2. ดันคว้าและรวมรวมข้อมูลต่างๆ เกี่ยวกับหลักการและการออกแบบเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์

3. ออกแบบและประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ได้แก่ ส่วนแหล่งจ่ายไฟ ส่วนสร้างสัญญาณไฟฟ้ารูปไข่ ส่วนจ่ายกระแสไฟฟ้าคงที่ ส่วนวัดค่าศักย์ไฟฟ้า ส่วนคำนวนหาค่าอัมพีเดนซ์ และค่าความต้านทานไฟฟ้า และ ส่วนแสดงผล

4. ทดสอบความถูกต้องและความน่าเชื่อถือของอุปกรณ์ โดยทดสอบการทำงานของเครื่องวิเคราะห์ใบโอดิมพีเดนซ์ชีวภาพที่ประดิษฐ์ขึ้น โดยใช้ตัวต้านทานและตัวเก็บประจุที่ทราบค่า

5. ทดสอบการทำงานของเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ที่ประดิษฐ์ขึ้นในคนปกติ เปรียบเทียบกับเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ของต่างประเทศซึ่งทำงานที่ความถี่ 50 กิโลเอร็คซ์

6. วิเคราะห์และสรุปผลการทดลอง เพื่อวางแผนพัฒนาต่อไปในอนาคต

ประโยชน์ที่ได้รับ

1. ได้ต้นแบบของเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์แบบสองแหล่งจ่ายที่สามารถทำงานได้โดยใช้สัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงและสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ความถี่ 50 กิโลเฮิรตซ์
2. ได้เครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์แบบสองแหล่งจ่าย ซึ่งสามารถวัดค่าอัมพีเดนซ์ได้ในช่วง 160 โอม ถึง 1000 โอม และสามารถวัดค่าความต้านทานได้ในช่วง 200 โอม ถึง 1000 โอม
3. ได้เครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์แบบสองแหล่งจ่าย ที่สามารถวัดค่าอัมพีเดนซ์ในคนปกติ ได้ใกล้เคียงกับค่าที่ได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S
4. ได้ทราบถึงความสามารถและประสิทธิภาพ ในการวัดใบโอดิมพีเดนซ์ ด้วยไฟฟ้ากระแสตรงในคนปกติ

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

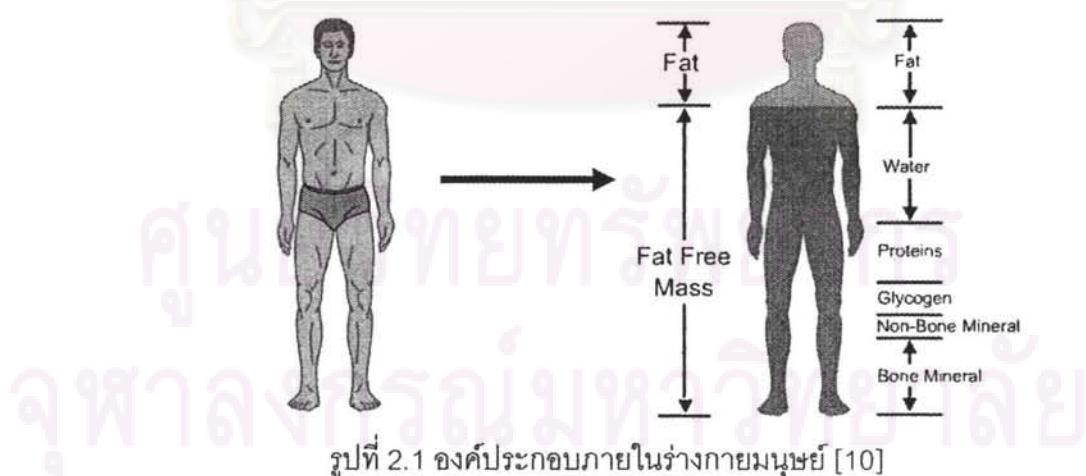
บทที่ 2

หลักการและทฤษฎีพื้นฐาน

เนื้อหาในบทนี้จะกล่าวถึงหลักการและทฤษฎีพื้นฐานที่เกี่ยวข้องกับการวัดไปโอมพีเดนซ์ โดยแบ่งเนื้อหาในบทนี้ได้เป็น 6 ส่วนได้แก่ องค์ประกอบของร่างกายมนุษย์, แบบจำลองเนื้อเยื่อทางไปโอมพีเดนซ์, ความสัมพันธ์ระหว่างความถี่ของสัญญาณและการวัดไปโอมพีเดนซ์, คุณสมบัติของตัวเก็บประจุไฟฟ้าต่อสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับและสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง, การวัดไปโอมพีเดนซ์, และมาตรฐานความปลอดภัยในการวัดไปโอมพีเดนซ์

2.1 องค์ประกอบของร่างกายมนุษย์

องค์ประกอบของร่างกายมนุษย์สามารถแบ่งด้วยแบบจำลองสองส่วนด้วยกันคือแบบจำลองตามองค์ประกอบของร่างกายซึ่งประกอบไปด้วยไขมันและส่วนที่ปราศจากไขมัน (fat free mass) และแบบจำลองทางเคมีซึ่งทำการจำแนกส่วนที่ปราศจากไขมันออกเป็น น้ำ, กระดูก และโปรตีนต่างๆ ดังแสดงในรูปที่ 2.1

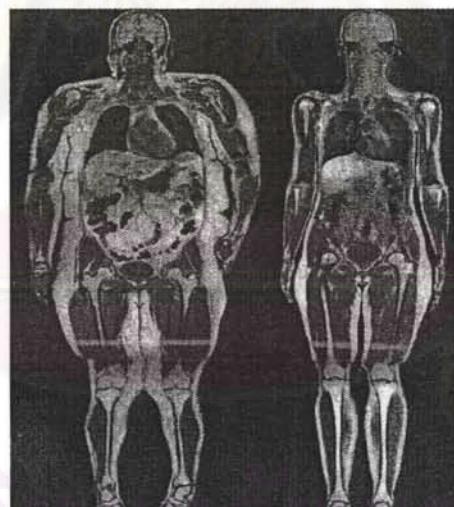


รูปที่ 2.1 องค์ประกอบภายในร่างกายมนุษย์ [10]

ในคนปกตินั้น น้ำในร่างกาย(total body water)มีสัดส่วนประมาณ 60% ของน้ำหนักตัว ซึ่งน้ำภายในร่างกายนั้นประกอบไปด้วยอิเล็กโทรไลต์ซึ่งเป็นตัวนำไฟฟ้าได้เป็นอย่างดี ทำให้มีปริมาณน้ำภายในร่างกายมาก จะส่งผลให้ร่างกายมีการนำไฟฟ้าได้ดีขึ้นซึ่งจะสะท้อนออกมารูปแบบเป็นค่าความต้านทานไฟฟ้าที่มีขนาดต่ำ [11]

ในการประเมินส่วนที่ปราศจากไขมันภายในร่างกาย ด้วยการวัดใบโอดอมพีเดนซ์นั้น ทำโดยการประเมินปริมาณน้ำภายในร่างกาย เนื่องจากส่วนที่ปราศจากไขมันภายในร่างกายนั้น มีน้ำเป็นส่วนประกอบอยู่ถึง 73% [12]

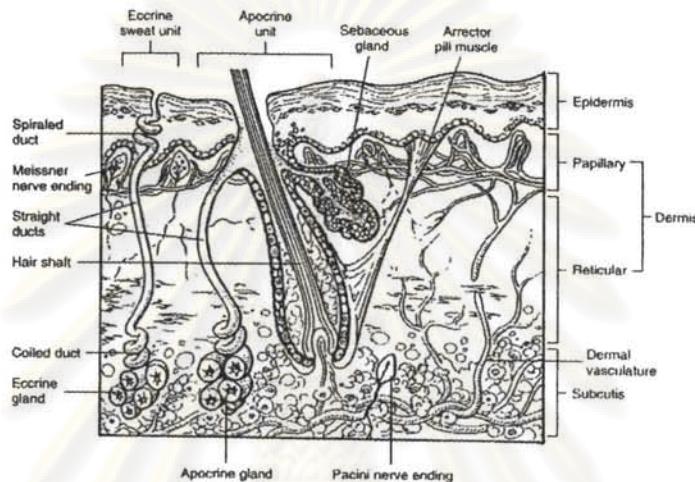
ไขมันส่วนเกินภายในร่างกายนั้น ส่วนใหญ่จะสะสมอยู่ภายในผิวนัง (subcutaneous tissue), ภายในช่องอกและช่องท้อง และแทรกอยู่ระหว่างกล้ามเนื้อดังรูปที่ 2.2 ซึ่งไขมันที่มีอยู่ภายในร่างกายนั้น จะประกอบด้วยน้ำเพียง 14 ถึง 22% ส่งผลให้ไขมันมีค่าความต้านทานไฟฟ้าสูง ทำให้การนำสัญญาณไฟฟ้าในคนอ้วนนั้นเกิดขึ้นได้ยากกว่าในคนผอม [11,13]



รูปที่ 2.2 การสะสมของไขมันในส่วนต่างๆ ของร่างกาย[13]

ผิวนังของมนุษย์จะประกอบไปด้วยส่วนหนังกำพร้า(epidermis) ซึ่งมีการนำไฟฟ้าต่ำ จากศตวรรษที่ 1 นีย์(stratum corneum) กับส่วนของหนังแท้(dermis)ที่มีการนำไฟฟ้าสูงจากเส้นเลือดที่มาเลี้ยงบริเวณผิวนังดังแสดงในรูปที่ 2.3 โดยทั่วไปผิวนังจะมีความต้านทานสูงถึงหลายร้อย กิโลโอม์ แต่ถ้าผิวนังเปียกชื้นหรือความถี่ของสัญญาณไฟฟ้าที่ในลผ่านผิวนังมีขนาดสูง ทำให้

ความต้านทานของผิวนั้นลดลงจากการที่สัญญาณไฟฟ้าสามารถผ่านแทรกซึมลึกลงไปในส่วนของที่มีการนำไฟฟ้าได้ดี [14-16]



รูปที่ 2.3 องค์ประกอบภายในผิวนั้น [16]

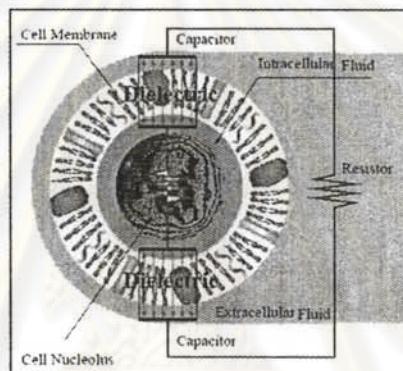
2.2 แบบจำลองเนื้อเยื่อทางใบโอมพีเดนซ์

การวิเคราะห์โอมพีเดนซ์ชีวภาพ (Bioelectrical impedance analysis) เป็นการวิเคราะห์ตักษณะสมบัติทางไฟฟ้าของเนื้อเยื่อ (biological tissue) ซึ่งมีส่วนประกอบ 2 ส่วนตัวยังกัน คือ ส่วนความต้านทาน (resistance) และ ส่วนรีแอคเคนซ์ (reactance) โดยส่วนความต้านทานนั้นเป็นส่วนกลับของค่าการนำไฟฟ้าภายในร่างกายซึ่งเกิดมาจากการละลายอิเล็กโทรไลต์ (electrolyte) ต่างๆ ที่มีอยู่ในร่างกาย ในขณะที่รีแอคเคนซ์เป็นส่วนที่เกี่ยวข้องกับค่าความจุไฟฟ้า (capacitor) ขององค์ประกอบต่างๆ ที่มีอยู่ในร่างกาย

ในร่างกายของสิ่งมีชีวิตนั้นเยื่อหุ้มเซลล์ (cell membrane) ภายในร่างกายจะมีพฤติกรรมคล้ายกับเป็นส่วนตัวเก็บประจุไฟฟ้า เนื่องจากเยื่อหุ้มเซลล์ประกอบไปด้วยชั้นฟอสฟอลิปิด (Phospholipid bilayer) ซึ่งมีคุณสมบัติเป็นไขมันที่ไม่นำไฟฟ้า (non-conductive lipid material) โดยมีช่องอิออน (ion channel) ที่ทำหน้าที่แลกเปลี่ยนอิออนต่างๆ ระหว่างภายในเซลล์กับภายนอกเซลล์ สงผลให้เกิดความต่างของประจุไฟฟ้าที่ผนังเซลล์ทั้ง 2 ด้าน ในขณะที่สารละลายภายในเซลล์

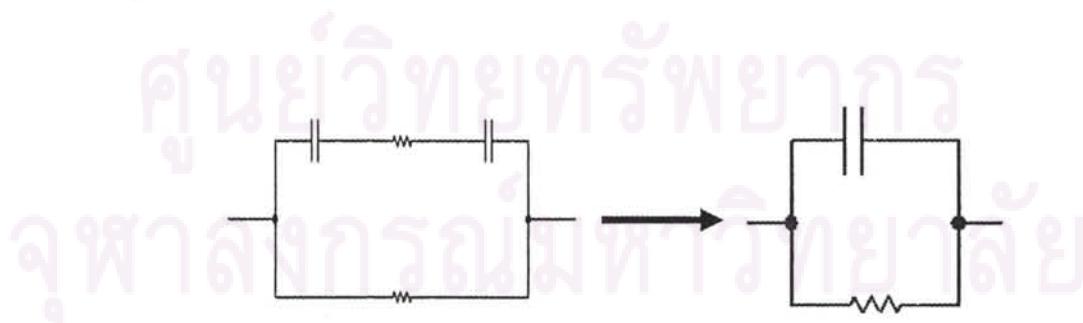
(intracellular fluid) และสารละลายนอกเซลล์ (extracellular compartment) จะมีพัฒนารูปคล้ายกับตัวต้านทานไฟฟ้า [17]

แนวทางหนึ่งในการวิเคราะห์อิมพีเดนซ์ชีวภาพ คือการใช้แบบจำลองของโคล-โคล (Cole-Cole model) ซึ่งเป็นการจำลองคุณสมบัติทางไฟฟ้าของเนื้อเยื่อ ให้อยู่ในรูปของวงจรสมมูล์ทางไฟฟ้า ซึ่งอยู่ในรูปของวงจรที่มีตัวต้านทานของสารละลายนอกเซลล์ต่อขนาดอยู่กับตัวเก็บประจุของเยื่อหุ้มเซลล์ และตัวต้านทานของสารละลายนอกภายในเซลล์ดังรูปที่ 2.4 [18,19]



รูปที่ 2.4 วงจรสมมูล์ทางไฟฟ้าของเนื้อเยื่อในร่างกาย [19]

เนื่องจากความต้านทานของสารละลายนอกภายในเซลล์มีค่าน้อยมาก เมื่อเปรียบเทียบกับความต้านทานที่เกิดขึ้นจากตัวเก็บประจุของเยื่อหุ้มเซลล์ จึงสามารถที่จะลดรูปของแบบจำลองเนื้อเยื่อให้เหลือเพียงตัวต้านทานของสารละลายนอกเซลล์ต่อขนาดอยู่กับตัวเก็บประจุของเยื่อหุ้มเซลล์ ดังรูปที่ 2.5



รูปที่ 2.5 แบบจำลองเนื้อเยื่อทางไฟฟ้า

จากการทดสอบการวัดໄบโอดิมพีແດນชີໃນຮ່າງກາຍຂອງມຸນຸຍົດວ່າຍສໍລັບມາໄຟຟ້າກະແສສັບທີ່ຄວາມດີ 50 ນັ້ນ ພບວ່າຄ່າອົມພືແດນຂອງມີຄ່າອູໝີໃນຊ່ວງ 344ໂໂທົມ ປຶ້ງ 725ໂໂທົມ, ດ່າວວມຕ່າງມຸນເຟສ(phase angle)ມີຄ່າອູໝີໃນຊ່ວງ 8° ປຶ້ງ 15° ແລະ ດ່າວວມຕ່ານທານມີຄ່າໄກລ້າເຖິງກັບຄ່າອົມພືແດນ [20,21]

2.3 ຄຸນສົມບັດທາງໄຟຟ້າຂອງເນື້ອເຂືອ

ຄ່າແອດມິຕແດນ(Y) ສ່ວນກັບຂອງອົມພືແດນຂອງເນື້ອເຂືອສາມາດແສດງໄດ້ດັ່ງສົມກາຣ໌ (2.1) ແລະ ຄ່າອົມພືແດນ(Z) ແສດງໄດ້ດັ່ງສົມກາຣ໌ (2.2) ແລະ (2.3)

$$Y = 1/Z = (1/R) + (1/Xc) = (1/R) + (j^* \omega^* C) \quad (2.1)$$

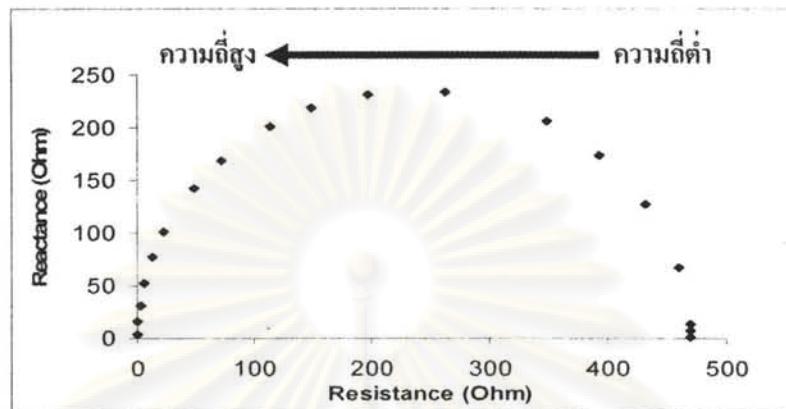
$$Z = R/(1 + j^* R^* \omega^* C) \quad (2.2)$$

$$Z = (R - j^* R^* \omega^* C)/(1 + R^2 * \omega^2 * C^2) \quad (2.3)$$

ໂດຍທີ່ Z ດີວ່າຄ່າອົມພືແດນ, R ດີວ່າຄ່າວຸມຕ່ານທານ, Xc ດີວ່າຮັບແດນຂອງຕ້າວເກີບປະຈຸໄຟຟ້າ, C ດີວ່າຄ່າວຸມປະຈຸໄຟຟ້າ, ω ດີວ່າຄວາມດີເຫັນມຸນແລະ f ດີວ່າຄວາມດີຂອງສໍລັບມາໄຟຟ້າ [22]

ຈາກສົມກາຣ໌ (2.3) ຈະເຫັນໄດ້ວ່າສ່ວນຂອງຈຳນວນຈິງແລະ ສ່ວນຈຳນວນຈິນຕາພາພອງຄ່າອົມພືແດນຂອງຈຳນວນນັ້ນຈະມີຄວາມສົມພັນຮັກຄວາມດີ ດັ່ງນັ້ນເນື່ອນດ່າວ້າທັງສອງທີ່ຈຳນວນໄດ້ໃນຊ່ວງຄວາມດີຕ່າງໆ ມາເຢືນກາຣົ ຈະໄດ້ຜລອອກມາເປັນຮູບໂຄລ-ໂຄລ (Cole-Cole plot) ດັ່ງຮູບທີ່ 2.6

**ສູນຍົວທະວຽກ
ຈຸ່າທະສົງກຣນໍມາວິທາລ້ຍ**



รูปที่ 2.6 กราฟแสดงความสัมพันธ์ระหว่าง ค่าความต้านทาน และ ค่ารีแอคเคนซ์ ในแบบจำลองของโคล-โคล ที่ค่าความถี่ต่างๆ

เมื่อใช้สัญญาณความถี่ต่ำจะทำให้ค่าอิมพีเดนซ์ของตัวเก็บประจุไฟฟ้า มีค่าเป็นอนันต์ วงจรสมมูลย์รวมจึงเหลือแต่เพียงส่วนของตัวต้านทาน ส่งผลให้กระแสไฟฟ้าทั้งหมดไหลไปที่ส่วนของ ตัวต้านทาน เมื่อเพิ่มความถี่ของสัญญาณมากขึ้นเรื่อยๆ จะทำให้ค่าอิมพีเดนซ์ของตัวเก็บประจุไฟฟ้า ลดลงเข้าใกล้ศูนย์ ทำให้อิมพีเดนซ์รวมมีค่าเป็นศูนย์

โดยทั่วไป หากใช้กระแสไฟฟ้าที่มีความถี่ต่ำกว่า 10 กิโลไฮรด์ ป้อนเข้าไปในร่างกายจะ พบร่วงกระแสไฟฟ้าส่วนใหญ่จะไหลเข้าไปในส่วนบริเวณภายนอกเซลล์ ในขณะที่การใช้กระแสไฟฟ้าที่ มีความถี่สูงมากกว่า 100 กิโลไฮรด์ จะพบว่ากระแสไฟฟ้า ส่วนใหญ่จะไหลเข้าไปในส่วนบริเวณ ภายในเซลล์ (intracellular compartment) [23] แต่นอกใช้กระแสไฟฟ้าที่ มีความถี่ระหว่าง 10 กิโลไฮรด์ ถึง 100 กิโลไฮรด์ จะทำให้กระแสไฟฟ้าไหลผ่านได้ทั้งส่วนบริเวณภายนอกเซลล์ และส่วน บริเวณภายในเซลล์

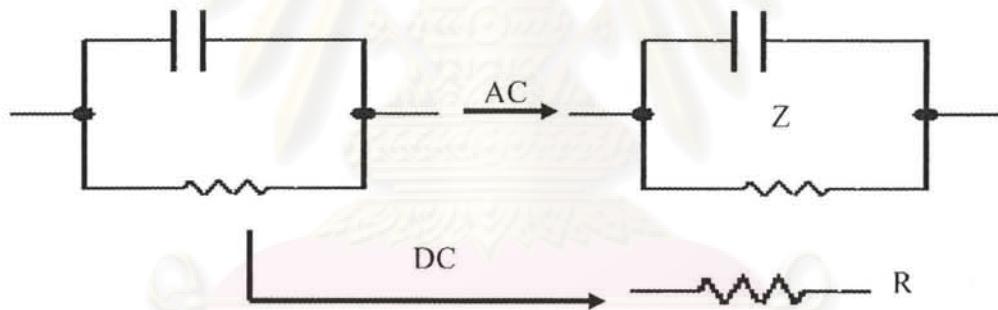
2.4 คุณสมบัติของตัวเก็บประจุไฟฟ้าต่อสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับและสัญญาณไฟฟ้า กระแสตรง

เนื่องจากตัวเก็บประจุไฟฟ้าจะถูกไฟฟ้ากระแสสลับและสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง จึงเกิดการปิดกั้นการไหลของกระแสไฟฟ้า ในขณะที่การใช้ไฟฟ้ากระแสสลับจะส่งผลให้ตัวเก็บประจุ

ไฟฟ้าประพฤติตัวคล้ายกับตัวด้านหน้าไฟฟ้า ซึ่งค่ารีแอคเคนซ์ของตัวเก็บประจุไฟฟ้าจะมีความสัมพันธ์แบบแปรผกผันกับความถี่ของสัญญาณไฟฟ้าที่ใช้ตามสมการที่ (2.4) [24]

$$X_C = \frac{1}{j\omega C} \quad (2.4)$$

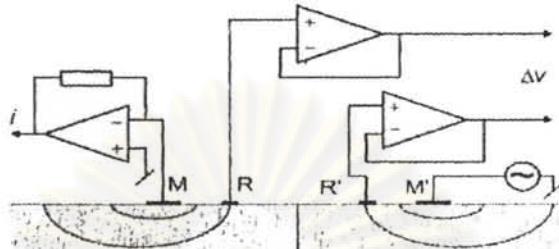
เมื่อนำคุณสมบัติของตัวเก็บประจุไฟฟ้าต่อสัญญาณไฟฟ้า มาประยุกต์ใช้กับการวัดค่าออมพีเดนช์ในแบบจำลองเนื้อเยื่อ พบร่วมกับการใช้สัญญาณกระแสสลับจะทำให้ได้ค่าออมพีเดนซ์รวมของแบบจำลองเนื้อเยื่อ ในขณะที่การใช้สัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงจะทำให้ส่วนของตัวเก็บประจุกลไยสภาพเป็นวงจรเปิด สงผลให้สามารถทำการวัดค่าความต้านทานภายในแบบจำลองเนื้อเยื่อได้โดยตรง ดังแสดงในรูปที่ 2.7



รูปที่ 2.7 พฤติกรรมของตัวเก็บประจุไฟฟ้ากับสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับ และสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง

2.5 การวัดใบ/o ออมพีเดนซ์

การวัดค่าออมพีเดนซ์ของร่างกายนั้นโดยทั่วไปจะใช้วิธีวัดแบบ 4 อิเล็กtrode (four electrode technique) ดังรูปที่ 2.8 เทคนิคนี้จะใช้วงจรขยายแบบป้อนกลับกระแสไฟฟ้า (current-feedback operational amplifier) ในการส่งกระแสไฟฟ้าเข้าสู่ร่างกาย ผ่านอิเล็กtrode ภายนอก (outer electrodes) และทำการวัดค่าความต่างศักย์ที่ต่อกครร่อมระหว่าง ส่วนอิเล็กtrode ภายนอก (outer electrodes) และส่วนอิเล็กtrode ภายใน (inner electrodes) [25,26]



รูปที่ 2.8 การวัดค่าอิมพีเดนซ์ด้วย 4 อิเล็กtrode [28]

ค่าความต่างศักย์ไฟฟ้าที่วัดได้จะสามารถคำนวณหาค่าอิมพีเดนซ์ของร่างกาย ซึ่งสามารถนำค่าอิมพีเดนซ์นี้มาคำนวณหาค่าความต้านทานของร่างกายได้โดยใช้สมการต่อไปนี้;

$$Z = V/I \quad (2.5)$$

$$Z = (R - j^* R^2 * \omega^* C) / (1 + R^2 * \omega^2 * C^2) \quad (2.6)$$

$$\tan \theta = R \omega C \quad (2.7)$$

$$|Z|^2 = (R^2 + R^4 \omega^2 C^2) / (1 + R^2 * \omega^2 * C^2)^2 \quad (2.8)$$

$$|Z|^2 = R^2 / (1 + R^2 * \omega^2 * C^2) \quad (2.9)$$

$$R^2 = |Z|^2 * (1 + \tan^2 \theta) \quad (2.10)$$

โดยที่ θ คือความต่ำมุมเพื่อรหัสวงกระแสไฟฟ้าและศักย์ไฟฟ้า

การวัดอิมพีเดนซ์ของทั้งร่างกาย (Whole body bioimpedance) เป็นการวัดไป/o อิมพีเดนซ์ (bioimpedance) ที่นิยมใช้กันมากที่สุด โดยจะทำการติดอิเล็กtrodeที่ข้อมือและข้อเท้าข้างเดียวกันของผู้ป่วย เพื่อทำการวัดอิมพีเดนซ์ (bioimpedance) ทั้งตัวของผู้ถูกวัด

การวัดไป/o อิมพีเดนซ์โดยการใช้สัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับเพียงคราวถึงเดียวันนั้น นิยมใช้ความถี่ 50 กิโลเฮิรตซ์ เนื่องจากสัญญาณความถี่นี้มีความสามารถในการทะลุผ่านส่วนภายในและภายนอกเซลล์ได้เป็นอย่างดี ผลให้การวัดไป/o อิมพีเดนซ์สามารถที่จะบอกถึงการเปลี่ยนแปลงของน้ำภายในร่างกายโดยรวมได้เป็นอย่างดี [27]

เนื่องจากของเหลวภายในร่างกายมีอิเล็กtrodeได้ตระพยายามอยู่ภายใน ผลให้ค่าความต้านทานมีความสัมพันธ์เชิงเส้นแบบแปรผันกับปริมาณของน้ำที่มีอยู่ในเนื้อเยื่อ ทำให้การวัดไป/o อิมพีเดนซ์สามารถบอกถึงปริมาตรน้ำที่อยู่ภายในร่างกายได้ [28]

2.6 มาตรการด้านความปลอดภัยในการวัดใบโอดิมพีเดนซ์

ความปลอดภัยในการใช้งาน ถือเป็นสิ่งสำคัญมาก สำหรับอุปกรณ์ทางการแพทย์ ซึ่งการให้ผลของกระแทกไฟฟ้าเข้าสู่ร่างกายของมนุษย์นั้น จะทำให้เกิดการช็อคทางไฟฟ้าได้ ซึ่งอันตรายจะขึ้นอยู่กับปริมาณกระแทกไฟฟ้าที่ในผลผ่านร่างกาย มากกว่าแรงดันไฟฟ้าที่เกิดขึ้น

โดยขนาดของกระแทกไฟฟ้าเพียง 5 มิลลิแอม培ร์ เมื่อผลผ่านร่างกายของมนุษย์ก็สามารถที่จะทำเกิดความเจ็บปวดขึ้นได้ และปริมาณของกระแทกไฟฟ้าต่ำสุดที่ทำให้เกิดการรับรู้ต่อการให้ผลผ่านของกระแทกไฟฟ้านั้นจะมีขนาด 1 มิลลิแอม培ร์ [29]

เพื่อให้เครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ เป็นอุปกรณ์ที่มีความปลอดภัยสูง ปริมาณกระแทกไฟฟ้าที่เครื่องใช้นั้น จึงถูกจำกัดให้มีขนาดน้อยกว่า 1 มิลลิแอม培ร์ ซึ่งเป็นขนาดของกระแทกไฟฟ้าต่ำสุด ที่จะทำให้เกิดการรับรู้ต่อกระแทกไฟฟ้าที่ให้ผลเข้ามาในร่างกาย

**ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**

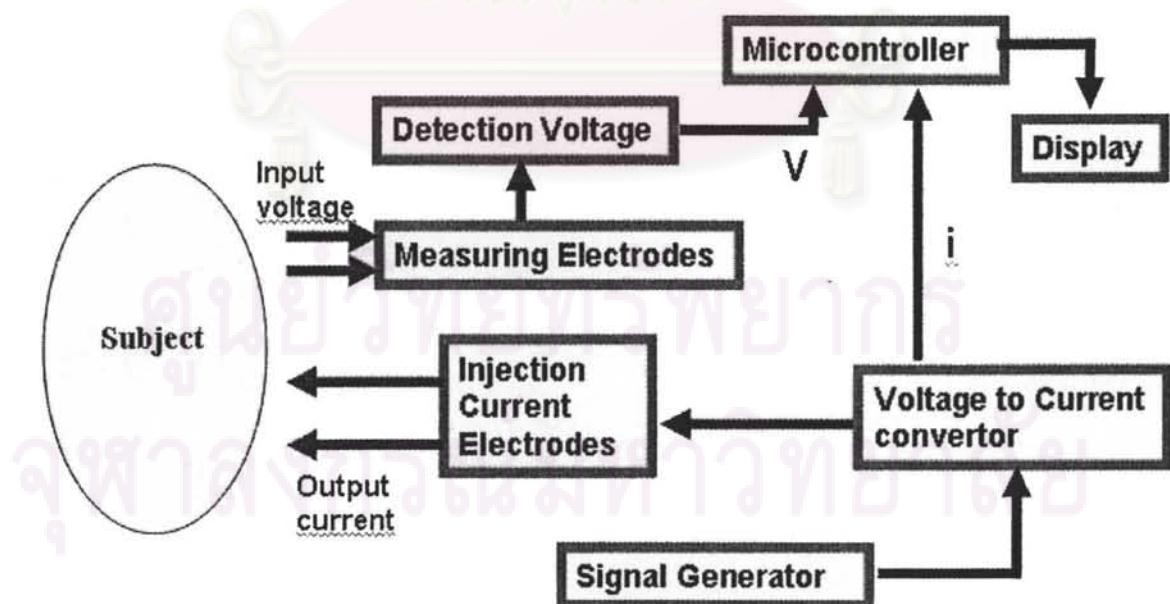
บทที่ 3

ขั้นตอนการประดิษฐ์และวิธีการทดสอบ

เนื้อหาในบทนี้จะกล่าวถึงขั้นตอนการประดิษฐ์และวิธีการทดสอบที่ใช้ในงานวิจัยนี้ ซึ่งมีรายละเอียดต่างๆอยู่ 6 หัวข้อได้แก่ การประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์, การปรับเทียบมาตรฐานของเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น, การพิจารณาด้านจริยธรรมในการทดลองกับมนุษย์, อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดสอบในงานวิจัยนี้, การทดสอบการวัดใบโอมพีเดนซ์ของเครื่องวัดที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นกับแบบจำลองเนื้อเยื่อ และ การทดสอบการวัดใบโอมพีเดนซ์ของเครื่องวัดที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นกับคนปกติ

3.1 ขั้นตอนการประดิษฐ์

เครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ จะประกอบได้ด้วยองค์ประกอบหลัก 5 ส่วนหลักได้แก่ วงจรสร้างสัญญาณ, วงจรแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้าคงที่, วงจรวัดค่าความต่างศักย์ไฟฟ้า, ส่วนประมวลผลข้อมูล และส่วนแสดงผล บล็อกໄດ้จะограмของเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ แสดงไว้ดังรูปที่ 3.1



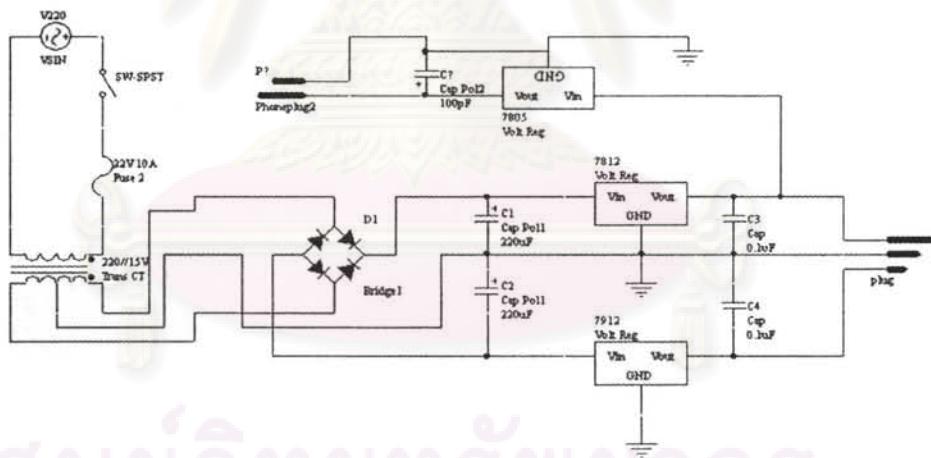
รูปที่ 3.1 บล็อกໄได้จะограмของเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์

3.1.1 ไฟเลี้ยง

แหล่งพลังงานของเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ประดิษฐ์ขึ้นนั้น จะได้จากการแปลงไฟฟ้ากระแสลับ 220 โวลต์ ให้กลายเป็นไฟฟ้ากระแสตรงขนาด +5, +12, 0 และ -12 โวลต์ ตามลำดับ โดยส่วนนี้จะทำขึ้นดังรูป 3.2

เนื่องจากแหล่งจ่ายไฟต้องทำการจ่ายไฟให้กับหลายวงจร ทำให้จำเป็นที่จะต้องกำหนดค่าตัวเก็บประจุในวงจรที่ต้องแบ่งก่อนที่สัญญาณไฟฟ้าจะเข้าสู่ไอล์เตจเรกูเลเตอร์ (voltage regulator) ให้มีค่า 220 ในครอฟาร์ด ซึ่งการใส่ตัวเก็บประจุเข้าไปนั้น จะทำเพื่อลดรายริ้ว(gripple)จากสัญญาณไฟตรงที่ได้

ในตอนแรกได้ใช้มอแปลง 220/12 โวลต์ แต่พบว่าสัญญาณไฟตรงที่ได้มีนิ่ง จึงทำการเปลี่ยนมอแปลงจาก 220/12 โวลต์ เป็น 220/15 โวลต์ เพื่อป้องกันปัญหาไฟเลี้ยงตก ส่งผลให้สัญญาณไฟตรงนิ่งมากขึ้น



ศูนย์วิทยบริการ
รูปที่ 3.2 วงจรไฟเลี้ยง

3.1.2 วงจรสร้างสัญญาณ

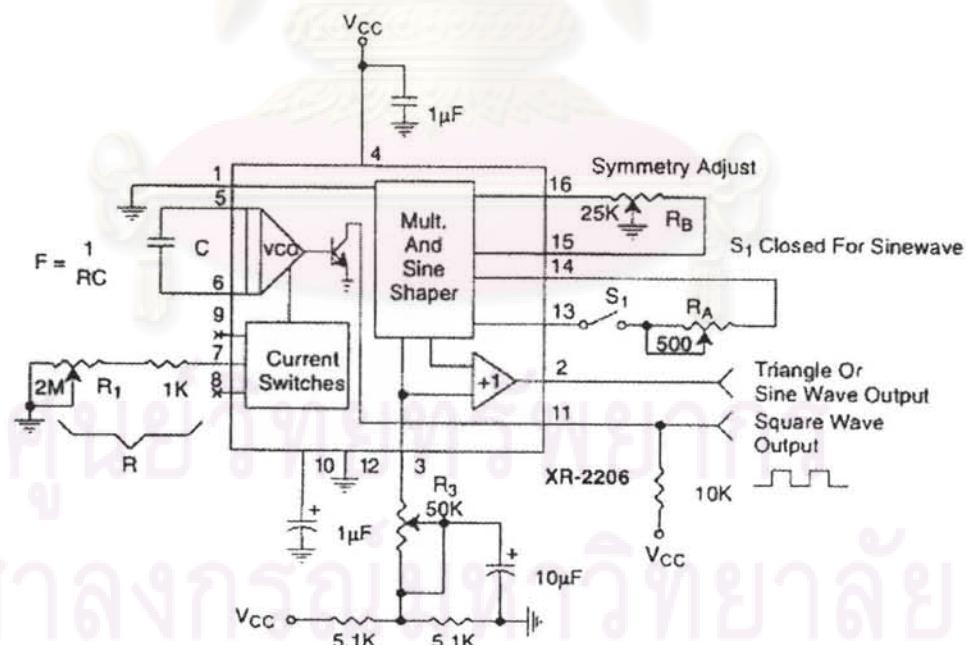
สัญญาณที่ใช้ในเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์นั้น แบ่งออกได้เป็น 2 ชนิดคือ สัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ความถี่ 50 กิโลเฮิรตซ์ และสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง ซึ่งสามารถเลือกชนิดของสัญญาณที่ต้องการใช้ได้จากสวิตช์ควบคุมการให้กำเนิดสัญญาณ

โดยที่สัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับนั้น จะเป็นสัญญาณที่มีลักษณะเป็นคลื่นรูปชายน์ ที่ความถี่ 50 กิโลเฮิรตซ์ โดยใช้ไอซี XR2206 เป็นแหล่งกำเนิดสัญญาณ เนื่องจากไอซีชนิดนี้ให้กำเนิดสัญญาณรูปไอน์ที่เสถียร วงจรรุ่นฐานของไอซี XR2206 แสดงในรูปที่ 3.3 ซึ่งไอซีนี้จะสามารถสร้างสัญญาณงานเงิงซึ่งความถี่ประมาณ 100 กิโลเฮิรตซ์ได้ตั้งแต่ในรูปที่ 3.4 โดยสามารถกำหนดความถี่ของสัญญาณที่ต้องการจากสมการ (3.1)

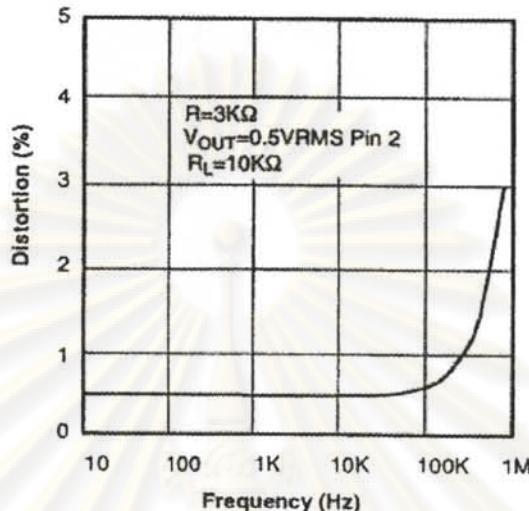
$$f = \frac{1}{R1 * C} \quad (3.1)$$

โดยที่ตัวต้านทาน R1 มีค่าระหว่าง 4 กิโลโอม์ ถึง 200 กิโลโอม์ และตัวเก็บประจุ C มีค่าระหว่าง 1 นาโนฟาราด ถึง 100 ไมโครฟาราด [30]

สำหรับสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงนั้น จะใช้โอลต์เตเจเรกูเลเตอร์ 7812 เป็นแหล่งกำเนิดสัญญาณ



รูปที่ 3.3 วงจรสำหรับการสร้างสัญญาณรูปไอน์ที่มีค่าความผิดเพี้ยนต่ำ [30]



รูปที่ 3.4 ความสัมพันธ์ระหว่างความบิดเบี้ยวของรูปคลื่นกับความถี่สัญญาณ [30]

3.1.3 วงจรแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้าคงที่

เนื่องจากในขั้นตอนการวัดใบโอดิมพีเดนซ์ นั้นจะทำการปล่อยกระแสไฟฟ้าที่มีขนาดคงที่เข้าไปในตัวอย่าง จึงจำเป็นที่จะต้องทำการเปลี่ยนค่าศักย์ไฟฟ้า ที่ได้จากการสร้างสัญญาณให้กลไยเป็นกระแสไฟฟ้าที่มีขนาดคงที่ และมีขนาดน้อยกว่า 1 มิลลิแอมเปอร์ เพื่อป้องกันไม่ให้ผู้เข้ารับการวัด รู้สึกถึงกระแสไฟฟ้าที่ส่งเข้าไปในร่างกาย ในวิทยานิพนธ์นี้ จึงได้เลือกใช้ วงจรแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้าของ霍แลน (modified Howland's current source) ซึ่งมีองค์ประกอบดังแสดงในรูปที่ 3.5 มาทำหน้าที่นี้ โดยจะทำการกำหนดค่ากระแสที่ได้จากสมการที่ (3.5)

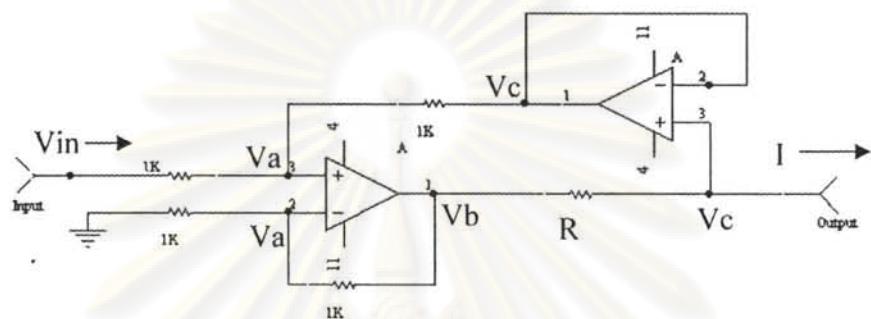
$$V_b = 2V_a \quad (3.2)$$

$$V_c = 2V_a - V_{in} \quad (3.3)$$

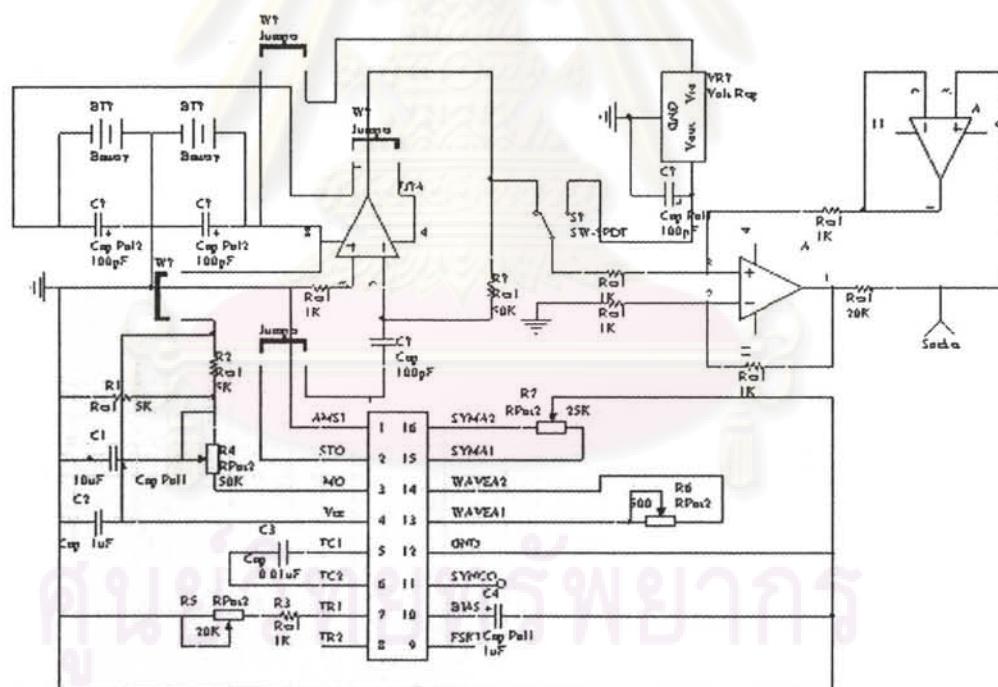
$$I = \frac{V_b - V_c}{R} \quad (3.4)$$

$$I = \frac{V_m}{R} \quad (3.5)$$

โดยในเครื่องวัดໄไปโอลิมพีแคนซ์ ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นนั้นจะกำหนดให้กระแสไฟฟ้าสลับมีค่าประมาณ 0.5 มิลลิแอมเปร์ และกระแสไฟฟ้าตรงมีค่าประมาณ 0.16 มิลลิแอมเปร์



รูปที่ 3.5 วงจรแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้าของยาวแลน



รูปที่ 3.6 วงจรแหล่งจ่ายกระแสสัมภาระและกระแสตรง

3.1.4 วงจรวัดค่าความต่างศักยไฟฟ้า

วงจรด้วยความต่างศักยไฟฟ้านั้นจะประกอบไปด้วย สัญญาณรบกวน, ส่วนลดสัญญาณรบกวน, ส่วนวัดสัญญาณสำหรับไฟฟ้ากระแสตรงและ ส่วนวัดสัญญาณสำหรับไฟฟ้ากระแสสลับ ซึ่งการเลือกวัดสัญญาณอันใดอันหนึ่งนั้นจะทำได้ จากการเลือกที่ส่วนสวิทช์ควบคุมการวัดสัญญาณ

ส่วนของวงจรด้านนี้ จำเป็นที่จะต้องมีค่าอิมพีเดนซ์ขาเข้าสูง เพื่อป้องกันการโหลดวงจร(loader effect) ดังนั้นจึงทำการใส่บีฟเฟอร์เข้าไว้กับส่วนรับสัญญาณทั้งสองข้าง และใช้วงจรอหผลต่างระหว่างสัญญาณขาเข้าทั้งสองข้างเพื่อทำการลดสัญญาณรบกวนที่สอดแทรกเข้ามาขณะทำการวัด

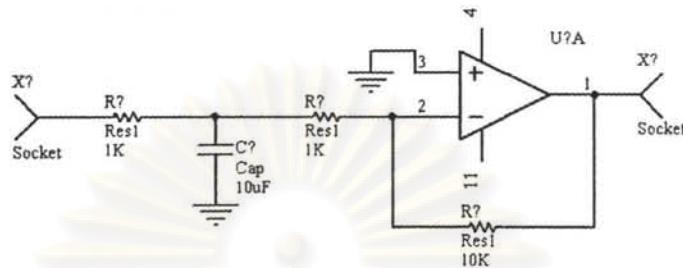
เนื่องจากสัญญาณที่วัดได้มีขนาดเด็กประมาณ 100 มิลลิโวลต์ จึงต้องทำการขยายสัญญาณ โดยใช้วงจรขยายแบบกลับเฟส เลือกใช้กำลังขยาย 15 เท่าสำหรับไฟฟ้ากระแสสลับ และใช้กำลังขยาย 25 เท่าสำหรับไฟฟ้ากระแสตรง

ในการวัดไฟฟ้ากระแสตรงนี้ บางครั้งอาจเกิดสัญญาณรบกวนความถี่ต่ำเนื่องมาจากการขับตัวของผู้เข้ารับการทดสอบแทรกสอดเข้ามา จึงได้ทำการลดสัญญาณรบกวนด้วยการเพิ่มวงจรกรองผ่านต่ำชนิดพาสซีฟ (passive) โดยที่จะกำหนดความถี่วิกฤต (cutoff frequency) ได้จากสมการที่ (3.6)

$$f = \frac{1}{2 * \pi * R * C} \quad (3.6)$$

เมื่อ f เป็นความถี่วิกฤต, R เป็นตัวต้านทานที่ใช้ในวงจรกรองความถี่ และ C เป็นตัวเก็บประจุที่ใช้ในวงจรกรองความถี่

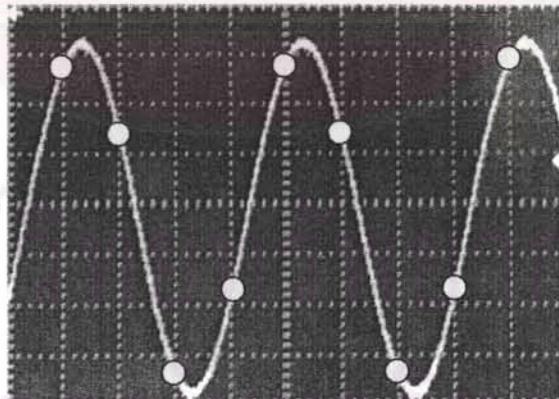
การใส่วงจรกรองผ่านต่ำชนิดพาสซีฟข้างหน้าวงจรขยายดังรูปที่ 3.7 นั้น เมื่อสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงไหลผ่านวงจรจะทำให้ตัวเก็บประจุที่อยู่ในส่วนของวงจรกรองผ่านต่ำถ่ายสภาพเป็นวงจรเปิด ผลให้ตัวต้านทานของวงจรกรองผ่านต่ำถูกนำไปรวมกับตัวต้านทานของวงจรขยายที่ถูกวางตำแหน่งไว้ข้างหลังวงจรกรอง ทำให้กำลังขยายที่ได้จากการขยายนั้นมีค่าลดลง



รูปที่ 3.7 วงจรกรองผ่านตัวและวงจรขยายแบบกลับเฟส

ในการวัดสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับนั้น ได้ทำการต่อตัวเก็บประจุคันระหว่าง วงจรเบรี่ยบเทียบสัญญาณและวงจรขยายสัญญาณเพื่อ ทำหน้าที่กันสัญญาณ rob กวนที่เกิดจาก สัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงซึ่งจะมีผลรบกวนต่อการวัดได้

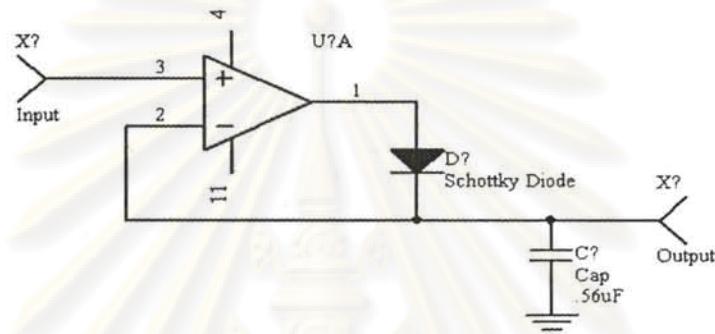
การนำสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับมาเข้ามาสู่กระบวนการแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอล(Analog to Digital Convert, ADC)โดยใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์โดยตรงนั้น จะทำให้ค่าที่ได้มีความไม่แน่นอนมากและไม่เที่ยงตรง ซึ่งปัญหาดังกล่าวเกิดมาจากการอัตราการซักตัวอย่าง (sampling rate)ของไมโครคอนโทรลเลอร์ ทำให้การตรวจวัดสัญญาณเกิดขึ้นบนตัวแหน่งที่แตกต่าง กันของรูปคลื่นสัญญาณ แสดงดังรูปที่ 3.8



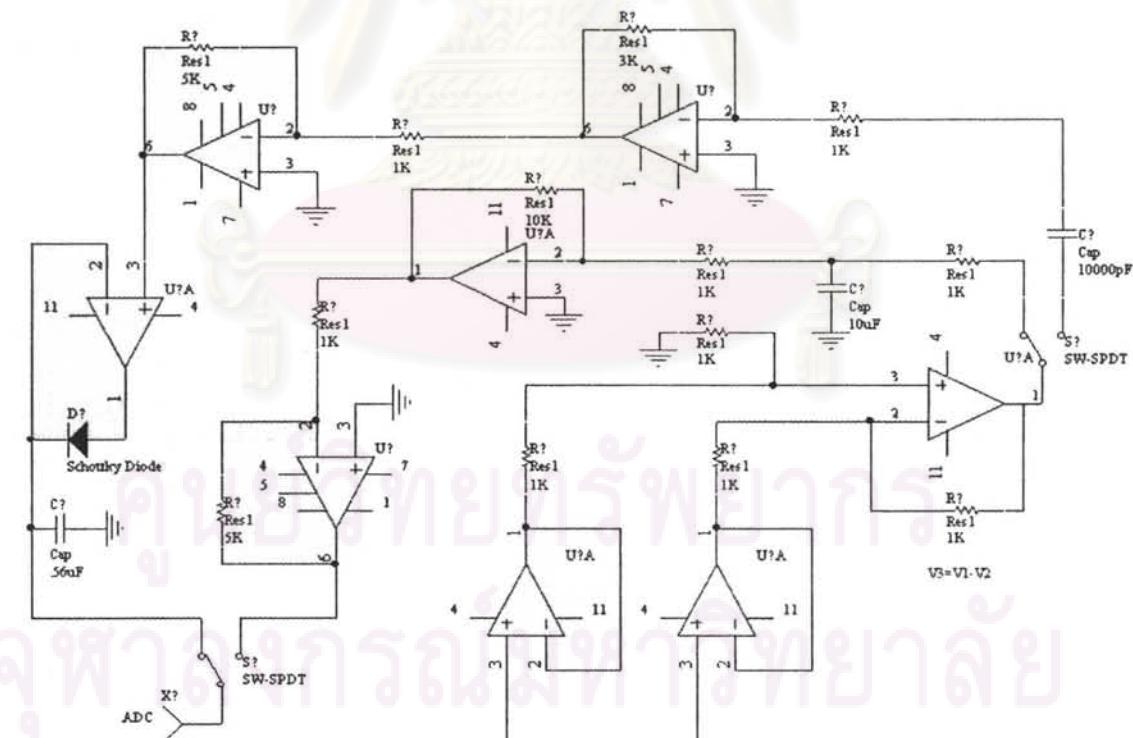
รูปที่ 3.8 การตรวจวัดสัญญาณจากการซักตัวอย่างสัญญาณ

ดังนั้นจึงจำเป็นที่จะต้องใช้วงจรตรวจจับยอดสัญญาณดังแสดงในรูปที่ 3.9 มาใช้เพื่อ ทำการเปลี่ยนสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่จะวัดได้ให้กลายเป็นสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง เพื่อทำให้

การซักตัวอย่างของไมโครคอนโทรลเลอร์เกิดขึ้นบนตำแหน่งที่ใกล้เคียงกันของสัญญาณ สำหรับไดโอดที่เลือกใช้ในวงจรนี้จะใช้ ชอตตค์ไดโอด (Schottky diode) เมื่อจากไดโอดชนิดจะมีค่าแรงดันตกคร่อม ที่ต่ำประมาณ 0.2 โวลต์



รูปที่ 3.9 วงจรตรวจจับยวดสัญญาณ



รูปที่ 3.10 วงจรวัดค่าศักย์ไฟฟ้า

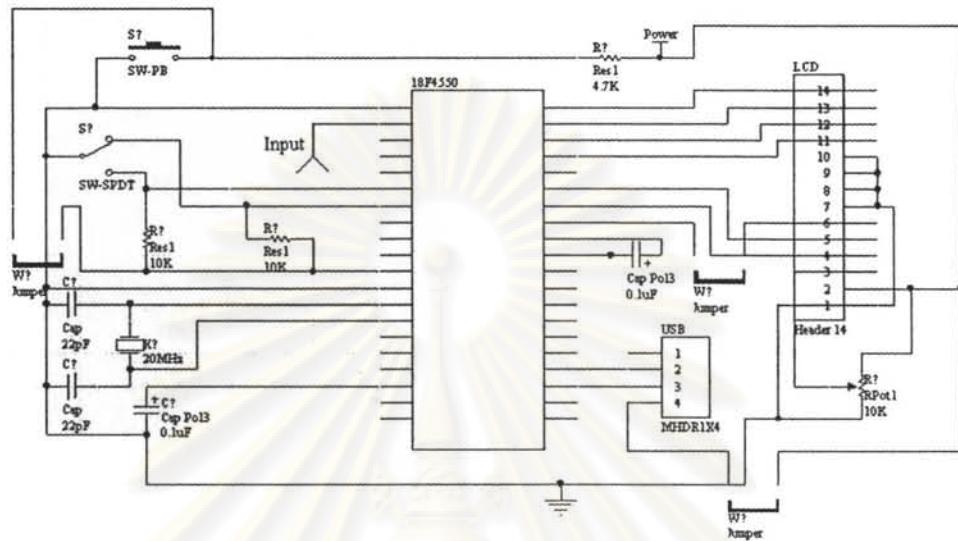
3.1.5 ส่วนประมวลผลข้อมูลและแสดงผล

ในโครงคอนโทรลเลอร์ PIC 18F4550 ถูกนำมาใช้เป็นตัวประมวลผลข้อมูลที่วัดได้ซึ่งเหตุผลในการเลือกใช้ในโครงคอนโทรลเลอร์นิดนี้มาจากการสามารถในการติดต่อคอมพิวเตอร์ผ่านทางพอร์ตยูเอสบี (USB) โดยที่การทำงานของในโครงคอนโทรลเลอร์จะถูกกำหนดขึ้นผ่านการเขียนโค้ดคำสั่งด้วยภาษาซี สำหรับการเลือกคำสั่งในการประมวลผลสัญญาณนั้นจะถูกควบคุมโดยสวิทช์คำสั่งสำหรับทำการประมวลผล ซึ่งวงจรที่ใช้นั้นแสดงในรูปที่ 3.11 ส่วนคำสั่งที่ใช้นั้นจะเป็นไปตามแผนภูมิสายงานดังที่ได้แสดงไว้ในรูปที่ 3.13

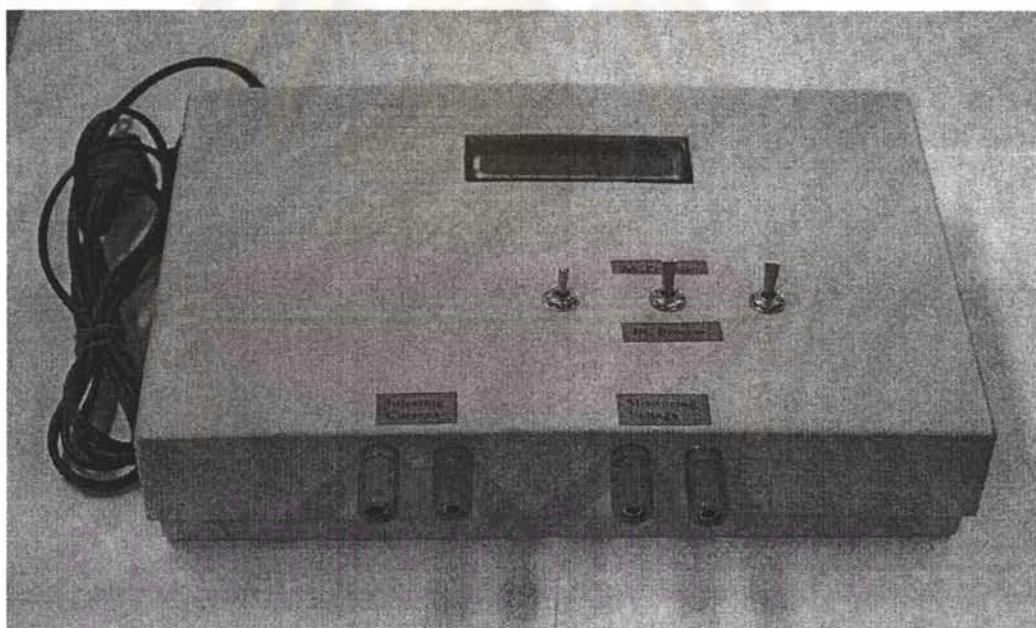
การทำงานของในโครงคอนโทรลเลอร์จะเริ่มจากรับสัญญาณจากวงจรวัดค่าศักยไฟฟ้า แล้วเปลี่ยนสัญญาณอะนาล็อกที่รับเข้ามาให้กลายเป็นสัญญาณดิจิตอลผ่านทางโมดูลแปลงสัญญาณอะนาล็อกเป็นดิจิตอล(Analog to Digital converter, ADC) ที่ความละเอียด 10 บิตจากนั้นนำค่าที่ได้มาแปลงให้กลายเป็นค่าศักยไฟฟ้าที่วัดได้ หลังจากนั้นจึงทำการคำนวนค่าศักยไฟฟ้าที่ได้เพื่อให้ได้ค่าอิมพีเดนซ์ หรือ ค่าความต้านทาน ซึ่งได้กำหนดให้ในโครงคอนโทรลเลอร์ทำการรับค่าศักยไฟฟ้าที่วัดได้เป็นจำนวน 10 ค่า จากนั้นจึงหาค่าเฉลี่ยของศักยไฟฟ้าที่วัดได้ เพื่อเป็นการลดความผิดพลาดที่อาจเกิดขึ้นจากการวัดเพียงครั้งเดียวแล้วจึงนำค่าเฉลี่ยที่ได้ไปคำนวนหาค่าอิมพีเดนซ์หรือค่าความต้านทานต่อไป

นอกจากนั้นในโครงคอนโทรลเลอร์ยังทำหน้าที่ในการควบคุมจอภาพหลักเหลา (Liquid Crystal Display, LCD) แบบตัวอักษร ขนาด 16 ตัวอักษร 2 บรรทัด ให้ทำงานในโหมด 4 บิต เพื่อทำการแสดงผลค่าอิมพีเดนซ์ หรือ ค่าความต้านทานที่วัดได้

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

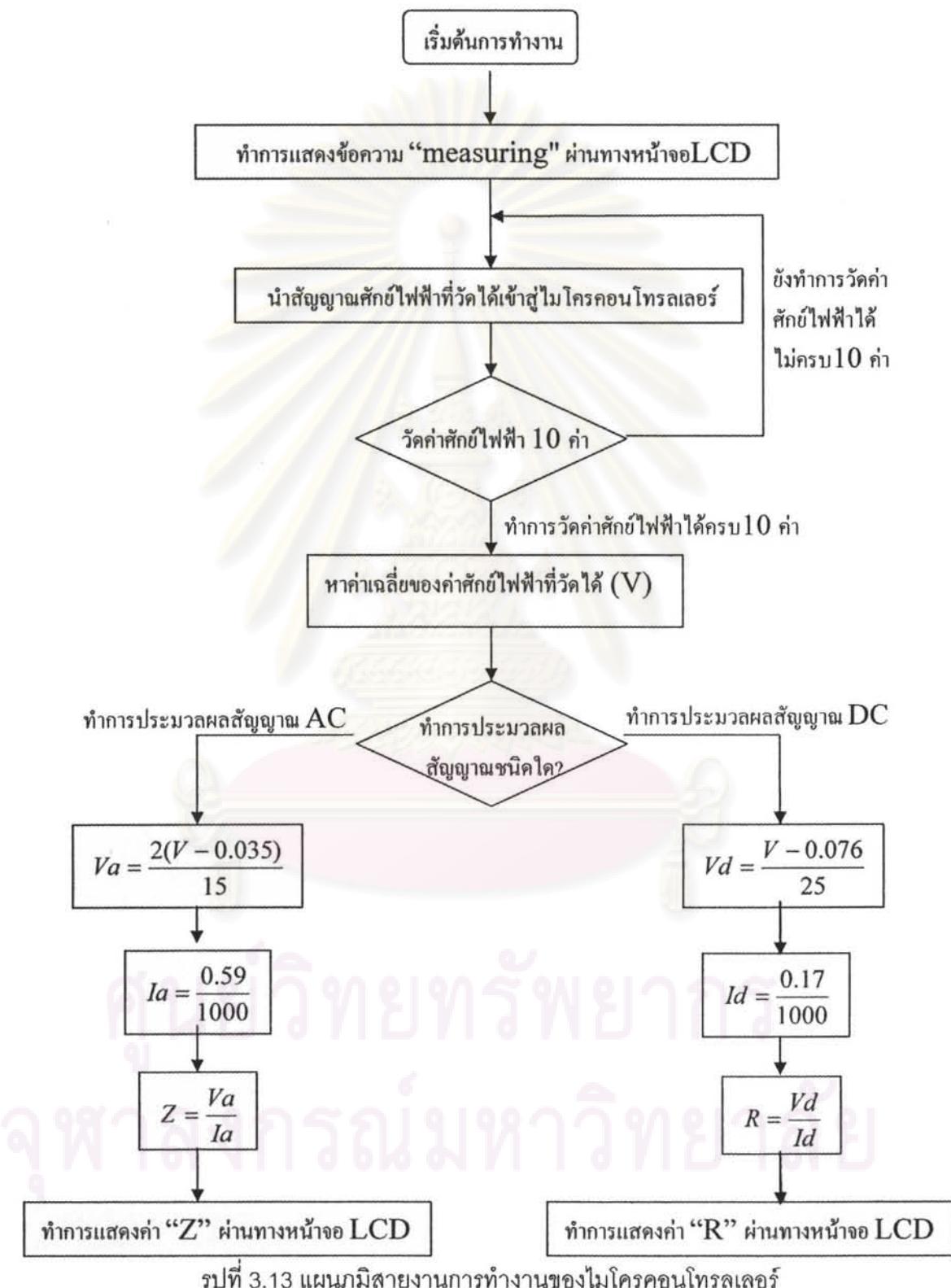


รูปที่ 3.11 วงจรส่วนประมวลผลข้อมูลและแสดงผล โดยใช้ PIC18F4550



รูปที่ 3.12 เครื่องวัดไฟโอมพีแคนทร์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูปที่ 3.13 แผนภูมิสายงานการทำงานของไมโครคอนโทรลเลอร์

3.2 อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดสอบ

3.2.1 เครื่องกำเนิดสัญญาณไฟฟ้า (Function Generator, Insteek GFG-8215A) เป็นเครื่องมือที่ใช้ในการจำลองสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับขนาดต่างๆ ที่ความถี่ 50 กิโลเฮิรตซ์ เพื่อใช้ในการทดสอบวงจรที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น

3.2.2 เครื่องกำเนิดกระแสไฟฟ้าตรง (regulated DC Power Supply, Kenwood PA18-3A) เป็นเครื่องมือที่ใช้ในการจำลองสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงขนาดต่างๆ เพื่อทดสอบความสามารถในการทำงานของการแปลงสัญญาณอะนalog เป็นสัญญาณดิจิตอล

3.2.3 เครื่องขอสซิลโลสโคป (Tektronix TDS 2014 four channel digital storage oscilloscope) เป็นเครื่องที่ใช้ในการ量ค่าศักย์ไฟฟ้าที่ได้จากการทดลอง เพื่อทำการตรวจสอบว่า อุปกรณ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น มีความสามารถในการทำงานเพียงใด

3.2.4 เครื่องวิเคราะห์ใบโอดิมพีเดนซ์ (Maltron Bioscan 916S) จะมีการทำงานที่ความถี่ 50 กิโลเฮิรตซ์ เมื่อทำการวัดค่าใบโอดิมพีเดนซ์ในคนปกติจะรายงานค่าที่ได้ออกมาเป็น ค่า ออดิมพีเดนซ์, ค่ามุม, ค่าความด้านทาน และค่ารีแอคเวนซ์ ในงานวิจัยนี้จะใช้เครื่องนี้เป็นอุปกรณ์วัด มาตรฐานเบรียเทียบกับเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น



รูปที่ 3.14 เครื่อง Maltron Bioscan 916S [31]

3.2.5 เจลอิเล็กโทรไอล์ต (electrode gel, Signa gel) เป็นเจลที่มีคุณสมบัติในการนำไฟฟ้าได้ดี, มีความระดายเคืองต่ำ และไม่มีคุณสมบัติในการขัดถู เจลชนิดนี้นิยมใช้ในทางการแพทย์สำหรับการวัดคลื่นไฟฟ้าจากหัวใจ หรือคลื่นไฟฟ้าจากกล้ามเนื้อ

3.2.6 อิเล็กโทรดผิวสัมผัส (ECG electrode, Blue Sensor) เป็นอิเล็กโทรดชนิดชิลเกอร์/ชิลเกอร์คลอไรด์ (Ag/AgCl electrode) ที่มีคุณสมบัติในการยึดติดกับผิวนมัสง, ไม่ระคายเคืองผิวนมัส และสามารถนำกลับมาใช้ใหม่ได้



รูป 3.15 อิเล็กโทรดผิวสัมผัส (Blue Sensor)

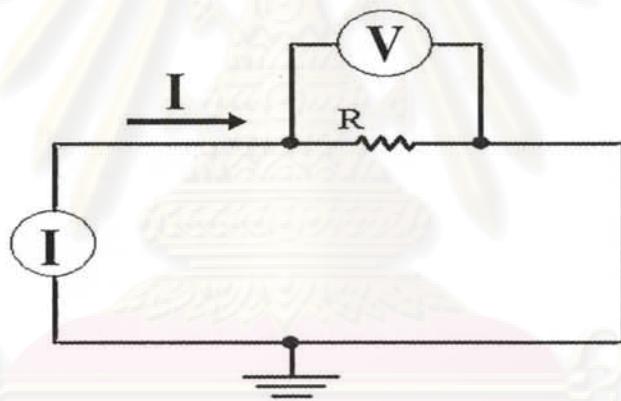
3.3 การปรับเทียบมาตรฐานสำหรับเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น

3.3.1 การปรับรูปคลื่นสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับ

สัญญาณที่ได้จากการให้กำเนิดสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ประดิษฐ์ขึ้นนั้น ในตอนแรกยังไม่เป็นรูปคลื่นไข่นที่ดีพอ จำเป็นจะต้องมีการปรับความสมมาตรและความرابเรียบของรูปคลื่นที่ได้ ในการศึกษานี้ได้ทำการปรับรูปคลื่น โดยใช้เครื่องขอสซิลโลสโคป ทำการวิเคราะห์スペกตรัมความถี่ของสัญญาณ(spectrum analysis) โดยใช้โหมดการแปลงฟูริเยร์แบบเร็ว (fast Fourier transform mode) โดยในการปรับนั้น จะต้องพยายามปรับให้ได้องค์ประกอบของค่าความถี่พื้นฐาน (fundamental frequency) สูงที่สุด ในขณะที่มีความถี่อาร์มอนิก (harmonic frequency) ต่ำที่สุด

3.3.2 การทดสอบเสถียรภาพในการจ่ายกระแสไฟฟ้า

ในการวัดใบโอมพีเดนซ์นั้น กระแสไฟฟ้าที่ใช้ในการวัดจะต้องมีค่าคงที่แม้ว่าจะนำไปปั๊ก ก็จะทำการจ่ายกระแสไฟฟ้า(load) ที่มีความต้านทานที่แตกต่างกันไป จึงได้ทำการทดสอบความสามารถในการทำงานในการจ่ายกระแสไฟฟ้าของเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นตามวงจรที่แสดงไว้ในรูปที่ 3.17 โดยการหาความสัมพันธ์ระหว่างขนาดของกระแสไฟฟ้าที่ออกมายจากเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น กับความต้านทานขนาดต่างๆที่นำมาใช้ทดสอบ โดยที่ความต้านทานที่นำมาใช้ทดสอบนั้นมีความต้านทาน 100, 390, 680, 1000, 2000, 3000, 4000, 5000 และ 6000 โอม์ ตามลำดับ



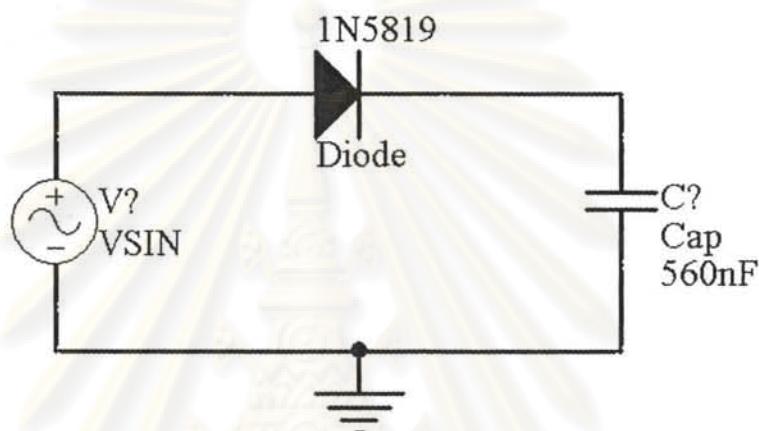
รูปที่ 3.16 วงจรไฟฟ้าที่ใช้ในการทดสอบความสามารถที่ข่องกระแสไฟฟ้า

3.3.3 การทดสอบความสามารถในการตรวจจับยอดคลื่นของสัญญาณ

การตรวจสอบประสิทธิภาพในการทำงานของวงจรจะดูจากความสามารถในการแปลงสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับให้กลายเป็นไฟฟ้ากระแสตรง ซึ่งขนาดของสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่ได้นั้น ควรจะมีขนาดใกล้เคียงกับขนาดของยอดสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับ

การทดสอบจะกระทำตามวงจรที่แสดงไว้ในรูปที่ 3.18 โดยการป้อนสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับความถี่ 50 กิโลเฮิรตซ์ จากเครื่องกำเนิดสัญญาณไฟฟ้า ซึ่งขนาดของสัญญาณไฟฟ้าที่ใช้จะมีค่า 0.25, 0.50, 0.75, 1.00, 1.26, 1.50, 1.76, 2.00, 2.25, 2.5, 2.75, 3.00, 3.26, 3.52,

3.74, 4.08, 4.24, 4.52, 4.76 และ 5.08 โวลต์ จากนั้นทำการวัดสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่ได้ด้วยเครื่องขอซิลโลสโคป แล้วนำค่าที่วัดได้ไปหาความสัมพันธ์กับค่าของคลื่นของสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ใส่เข้าไป (V_p)



รูปที่ 3.17 วงจรไฟฟ้าที่ใช้ในการทดลองเรียงกระแสตรง

3.3.4 การทดสอบความสามารถของการแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอล

เนื่องจากความแม่นยำของการแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอลนั้น จะส่งผลต่อค่าที่จะนำไปประมวลผลซึ่งมีผลกระทบต่อความแม่นยำในการวัด จึงจำเป็นที่จะต้องทดสอบประสิทธิภาพในการทำงานของวงจรแปลงสัญญาณ โดยการนำกระแสไฟฟ้าที่ได้จากเครื่องกำเนิดกระแสไฟฟ้าตรงมาทำการแปลงค่าสัญญาณแอนะล็อกให้กลายเป็นสัญญาณดิจิตอล จากนั้นทำการอ่านค่าที่ได้จากโปรแกรมໄไฮเปอร์เทอร์มินอล แล้วนำมาหาค่าความสัมพันธ์ระหว่างขนาดสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง กับ ค่าศักย์ไฟฟ้าที่อ่านได้ โดยขนาดของสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่ใช้นั้นจะมีค่า 0.28, 0.32, 0.42, 0.49, 0.62, 0.73, 0.88, 1.06, 1.21, 1.42, 1.65, 1.82, 2.01, 2.2, 2.34, 2.49, 2.75, 3.06, 3.32, 3.61, 3.9, 4.13, 4.34, 4.53, 4.7, 4.92 และ 4.95 โวลต์ ตามลำดับ

3.4 การขออนุมัติทางด้านจริยธรรมในการทดลอง

การศึกษาวิจัยนี้ได้รับผ่านการอนุมัติด้านจริยธรรมในการทดลอง โดยมีหมายเหตุอนุมัติที่ IRB No.386/51 จากคณะกรรมการจริยธรรมการวิจัย คณะแพทยศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย แล้ว ซึ่งการพิจารณานั้นจะเป็นไปตาม บทปฎิญญาเซลชิงกิ (Declaration of Helsinki) ซึ่งเป็นบทบัญญัติสากลเพื่อการคุ้มครองการวิจัยในมนุษย์

ผู้เข้ารับการทดลองทุกคนจะทราบถึงวัตถุประสงค์ในการศึกษา, วิธีที่ใช้ในการวัด และ ความปลอดภัยจากการวัดไปโอมพีเดนซ์ ซึ่งการเข้าร่วมการทดลองทุกครั้งเกิดขึ้นจากความสมัครใจของผู้เข้ารับการทดสอบทั้งสิ้น และผู้เข้ารับการทดลองสามารถที่จะยกเลิกการเข้าร่วมโครงการวิจัยเมื่อใดก็ได้ ไม่ว่าจะด้วยเหตุผลใดๆ ก็ตาม

3.5 การทดสอบประสิทธิภาพในการทำงานของเครื่องวัดไปโอมพีเดนซ์ที่ประดิษฐ์ขึ้น

3.5.1 การทดสอบการทำงานของเครื่อง Maltron Bioscan 916S

ทำการตรวจสอบการทำงานและความสามารถของเครื่อง Maltron Bioscan 916S ซึ่งแสดงໄ้ในรูปที่ 3.14 เนื่องจากเครื่องวัดนี้เป็นเครื่องวัดไปโอมพีเดนซ์ ที่ผลิตขึ้นจากบริษัท Maltron ประเทศอังกฤษ โดยเครื่องจะทำการวัดค่าไปโอมพีเดนซ์ที่ความถี่ 50 กิโลเอิร์ทซ์ โครงการวิจัยนี้จึงได้นำเครื่องนี้มาใช้เป็นอุปกรณ์มาตรฐานในการเปรียบเทียบความแม่นยำในการวัด กับเครื่องวัดไปโอมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น

ทำการตรวจสอบการทำงานของเครื่อง Maltron Bioscan 916S เพื่อนำช่วง อิมพีเดนซ์ที่เครื่อง Maltron Bioscan 916S สามารถวัดได้มากำหนดว่าค่าของตัวต้านทานและตัวเก็บประจุที่ใช้มาสร้างเป็นแบบจำลองเนื้อเยื่อในงานวิทยานิพนธ์นี้ เนื่องจากต้องการให้เครื่องวัดที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นมีช่วงในการวัดใกล้เคียงกับช่วงในการวัดของเครื่อง Maltron Bioscan 916S

3.5.2 การวัดค่าอิมพีเดนซ์และค่าความต้านทานในตัวต้านทานหรือตัวเก็บประจุไฟฟ้าแบบโดยๆ

ทำการวัดค่าความต้านทานของตัวต้านทานเดียวที่มีค่า 200, 300,427,676, 814 และ 1000 โอมตามลำดับ ซึ่งตัวต้านทานที่ใช้มีค่าประมาณความผิดพลาด $\pm 1\%$ และวัดค่าตัวเก็บประจุชนิดโพลีเอสเทอร์เดียวที่มีค่า 0.1, 0.5, 1, 3.9, 6.8 และ 10 นาโนฟาร์ด ตามลำดับ

โดยในการวัดนั้นจะใช้กระแสไฟตรงเพื่อทำการวัดตัวต้านทาน ในขณะที่จะใช้กระแสสลับเพื่อทำการวัดอิมพีเดนซ์ของตัวต้านทานและตัวเก็บประจุ

3.5.3 การวัดค่าอิมพีเดนซ์และค่าความต้านทานในแบบจำลองของเนื้อเยื่อ

ทำการวัดค่าตัวต้านทานที่ต่อขานกับตัวเก็บประจุตามแบบจำลองเนื้อเยื่อ โดยเป็นการต่อขานของตัวต้านทานขนาด 200, 300,427,676,814 และ 1000 โอม และตัวเก็บประจุขนาด 0.1, 0.5, 1, 3.9, 6.8 และ 10นาโนฟาร์ด ทั้งหมด 36 ไมโคร

ขั้นตอนการวัดแบบจำลองเนื้อเยื่อนี้ เริ่มจากการป้อนกระแสไฟสลับให้กับแบบจำลองเนื้อเยื่อเพื่อทำการวัดค่าอิมพีเดนซ์ จากนั้นจะทำการป้อนกระแสไฟตรงให้กับแบบจำลองเนื้อเยื่อ ซึ่งจะทำให้ส่วนของตัวเก็บประจุมีสภาพเป็นวงจรเปิด จึงทำให้สามารถหาค่าความต้านทานได้โดยตรง

3.5.4 การวัดค่าใบໂອิมพีเดนซ์และความต้านทานในสิ่งมีชีวิต

3.5.4.1 การเตรียมผู้เข้ารับการทดสอบ

ผู้เข้ารับการทดสอบการวัดค่าใบໂອิมพีเดนซ์นั้น จะได้ทราบถึงหลักการและความปลอดภัยในการวัดใบໂອิมพีเดนซ์ ซึ่งการวัดทุกครั้งผู้เข้ารับการทดสอบได้เข้าใจถึงหลักการและความปลอดภัยดังกล่าวและยินยอมให้กระทำการวัดใบໂອิมพีเดนซ์

เนื่องจากผิวนมของมนุษย์มีคุณสมบัติในการต้านการนำไฟฟ้า ซึ่งโดยปกติแล้วจะมีค่าความต้านทานอยู่ที่ประมาณ 5-10 กิโลโอม์ จึงจำเป็นที่จะต้องมีการเตรียมผิวนม

ให้พร้อมก่อนจะทำการวัดไปโอบิมพีเดนซ์ เพื่อลดค่าความต้านทานการนำไฟฟ้าที่บริเวณผิวนังออกไปให้น้อยที่สุด

การเตรียมผิวนังนั้น ทำได้โดยการเช็ดและถูผิวนังบริเวณที่จะทำการติดอิเล็ก trode เพื่อกำจัดสิ่งสกปรกต่างๆ ออกจากผิวนังก่อนจากนั้นจึงทำการทาเจลอิเล็ก trode ให้บริเวณที่จะทำการติดอิเล็ก trode เพื่อที่จะช่วยให้มีการนำไฟฟ้าในบริเวณนั้นได้ดีขึ้น

ในการจัดท่าสำหรับผู้เข้ารับการทดสอบนั้น จะให้ผู้เข้ารับการทดสอบนั่ง เกอนหลัง เท้าหันสองข้างจะวางพาดอยู่บนเก้าอี้ในแนวอน แล้ววางแขนพาดไว้ที่พนักวางแขนทั้งสองข้าง การให้ผู้เข้ารับการทดสอบอยู่ในตำแหน่งนี้จะทำให้ของเหลวที่อยู่ในร่างกายมีความสมดุล และ ขาของผู้เข้ารับการทดสอบต้องไม่สัมผัสกับพื้น ซึ่งหากขาของผู้เข้ารับการทดสอบนั้นสัมผัสพื้นจะทำให้กระแสไฟฟ้าที่ป้อนเข้าไปในลงสูญพื้น

ก่อนเข้ารับการทดสอบ	ผู้เข้ารับการทดสอบจะต้องถอดอุปกรณ์ อิเล็ก trode นิกส์และวัตถุโลหะต่างๆ ออกจากร่างกายก่อน เพื่อป้องกันไม่ให้สิ่งต่างๆ เหล่านี้มารบกวนการวัดไปโอบิมพีเดนซ์ได้
---------------------	---

3.5.4.2 การวัดค่าไปโอบิมพีเดนซ์ในคนปกติ

การวัดอิมพีเดนซ์ของทั้งร่างกาย (Whole body bioimpedance) เป็นการวัดอิมพีเดนซ์ (bioimpedance) ที่นิยมใช้กันมากที่สุด เพื่อทำการวัดอิมพีเดนซ์ (bioimpedance) ทั้งตัวของผู้ถูกวัด ซึ่งปกติจะทำการติดอิเล็ก trode ที่บริเวณซี่กขาวของร่างกาย เพื่อนลึกเลี่ยงการที่กระแสไฟฟ้าจะไหลผ่านหัวใจ

อิเล็ก trode ที่ใช้ในการวัดเป็นอิเล็ก trode ผิวสัมผัส (surface electrode) ซึ่งเป็นอิเล็ก trode ชนิดเดียวกับที่มักจะใช้ในการตรวจวัดคลื่นหัวใจ โดยอิเล็ก trode ตัววัดจะถูกวางไว้ที่ตำแหน่งข้อมือและข้อเท้าข้างเดียวกันของผู้เข้ารับการทดสอบ ขณะที่อิเล็ก trode ตัวส่งกระแสไฟฟ้าจะถูกวางตำแหน่งไว้ที่หลังมือและหลังเท้า ระหว่างนี้จะกับนิ้วกลางข้างเดียวกันของผู้เข้ารับการทดสอบ ดังแสดงในรูปที่ 3.18



รูปที่ 3.18 ตำแหน่งที่ติดอิเล็กโทรดสำหรับการวัดอิมพีเดนซ์ของหัวร่างกาย

ในการทดสอบวัดใบโอลิมพีเดนซ์ในคนปกตินั้น จะทำการคัดเลือกผู้เข้ารับการทดสอบเป็นจำนวน 9 คน โดยที่ผู้เข้ารับการทดสอบจะต้องมีอายุมากกว่า 20 ปีขึ้นไป ไม่มีโรคประจำตัว และ ไม่มีโรคผิวหนังในบริเวณที่จะทำการติดอิเล็กโทรด

การทดสอบความแม่นยำในการวัดใบโอลิมพีเดนซ์ของเครื่องวัดที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นนี้ จะทำโดยเปรียบเทียบผลที่วัดได้ กับผลที่ได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S โดยในการวัดใบโอลิมพีเดนซ์ในผู้เข้ารับการทดสอบแต่ละคนนั้น จะทำการวัดร้าบคนละ 3 ครั้งทั้งในส่วนของเครื่องวัดที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นและส่วนของเครื่อง Maltron Bioscan 916S



บทที่ 4

ผลการทดลองและการวิเคราะห์ผลการทดลอง

ในบทนี้จะกล่าวถึงผลการทดลองและการวิเคราะห์ผล โดยจะแบ่งเนื้อหาออกเป็น 4 ส่วน หลักคือ การทดสอบการปรับเทียบมาตรฐานสำหรับเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น, การทดสอบการทำงานของเครื่อง Maltron Bioscan 916S, การวัดค่าอิมพีเดนซ์และความต้านทาน ในแบบจำลองที่ทราบค่าแน่นอน และ การวัดค่าใบโอดิมพีเดนซ์ในคนปกติ

4.1 การทดสอบการปรับเทียบมาตรฐานสำหรับเครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น

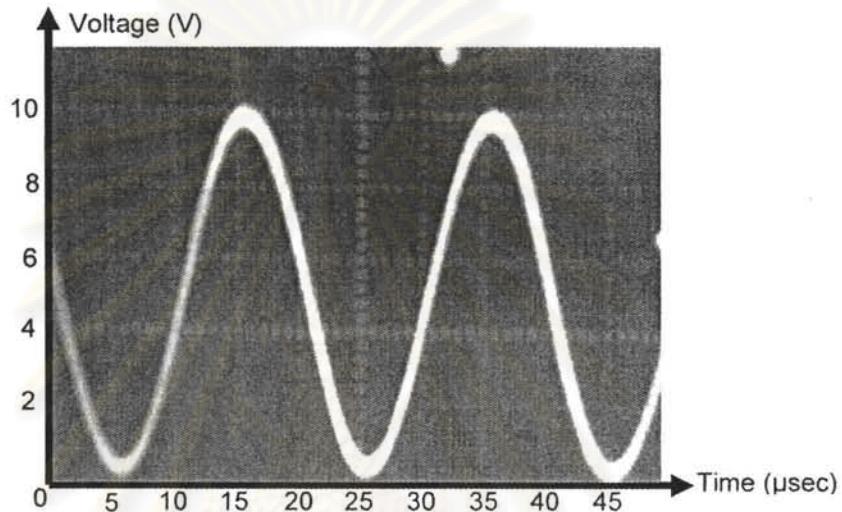
ในการประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอดิมพีเดนซ์นั้น จำเป็นที่จะต้องมีการปรับตั้งค่าต่างๆ เพื่อ ควบคุมให้ระบบการวัดมีเสถียรภาพ และวงจรทำงานได้อย่างถูกต้องแม่นยำ ขั้นตอนการรับกวนหรือ ความแปรปรวนในการวัดใบโอดิมพีเดนซ์ให้ต่ำที่สุด ในที่นี้จะปรับตั้งรูปคลื่นสัญญาณไฟฟ้า กระแสสลับ, การทดสอบเสถียรภาพในการจ่ายกระแสไฟฟ้า, การทดสอบความสามารถในการ ตรวจจับยอดคลื่นของสัญญาณ และ การทดสอบความสามารถของการแปลงสัญญาณอนาคตอีกเป็น สัญญาณดิจิตอลของวงจรแปลงสัญญาณ

4.1.1 การปรับรูปคลื่นสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับ

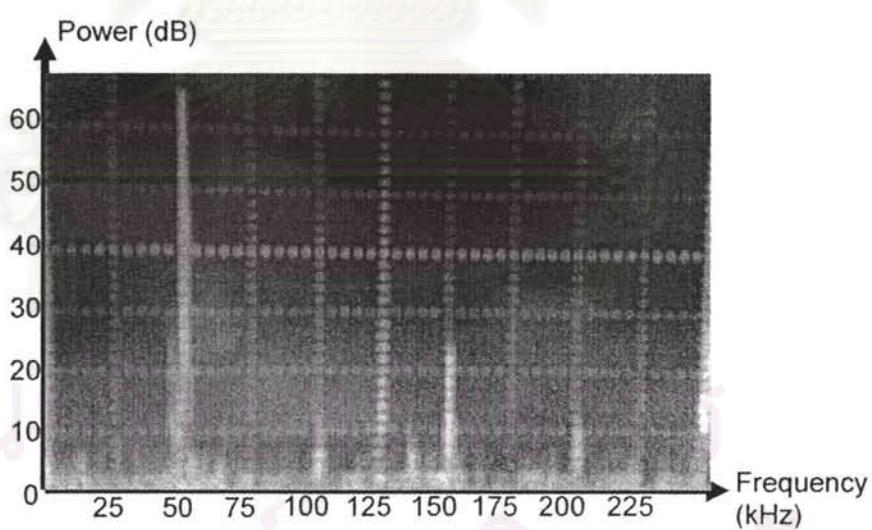
ในหัวข้อนี้จะกล่าวถึงผลการปรับตั้งสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ได้จากการให้ กำเนิดสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น เพื่อให้มีสัญญาณขา้มอนิกต่ำที่สุด เพื่อให้ สัญญาณที่ได้มีความเหมาะสมต่อการวัดใบโอดิมพีเดนซ์มากที่สุด

เมื่อทำการปรับตั้งค่าความต้านทาน RB ของไอซี XR2206 ในรูปที่ 3.3 เพื่อให้ วงจรสามารถสร้างสัญญาณที่สมมาตรและมีความرابเรียบของสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่มีขา้มอ

นิคต่า พบว่าสัญญาณที่ได้มีลักษณะเป็นรูปคลื่นไอน์ ที่มีลักษณะสมมาตรและราบรื่น ขนาด 10 โวลต์ ที่ความถี่ 50 กิโลเอิร์ตซ์ ดังแสดงในรูปที่ 4.1



รูปที่ 4.1 สัญญาณที่ได้จากเครื่องกำเนิดสัญญาณไฟฟ้ารูปไอน์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น



รูปที่ 4.2 การปรับรูปคลื่นสัญญาณที่ได้จาก
เครื่องกำเนิดสัญญาณไฟฟ้าด้วยวิธีเคราะห์สเปกตรัมความถี่

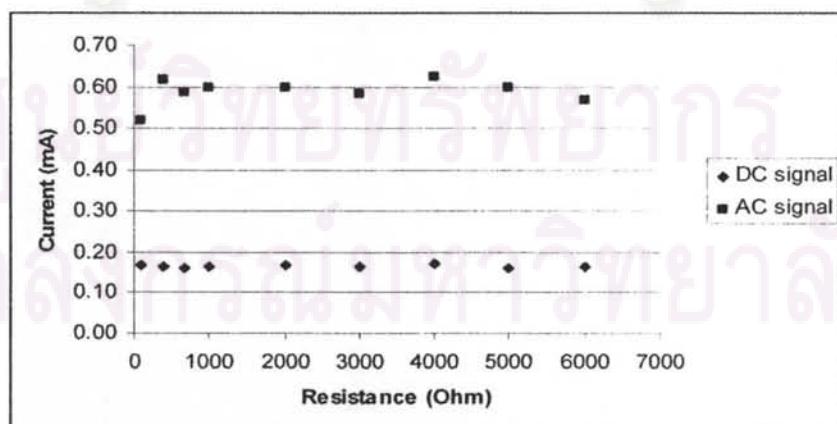
เมื่อใช้เครื่องออกซิซิลโลสโคปวิเคราะห์สเปกตรัมความถี่ของสัญญาณ โดยใช้ โหนดการแปลงฟูริเยร์แบบเร็ว พบร่วมกันด้วยของสัญญาณที่ความถี่หลัก 50 กิโลเอิร์ตซ์ นั้นมีขนาดสูง กว่าขนาดของความถี่ยาร์มนอนิคที่ความถี่ 100 และ 150 กิโลเอิร์ตซ์ ดังแสดงในรูป 4.2

จากรูปแสดงว่าสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ได้มีความเป็นรูปคลื่นไข่ ที่มีลักษณะสมมาตรและรูปเป็น ขนาด 10 โวลต์ ที่ความถี่ 50 กิโลเอิร์ตซ์ โดยที่มีสัญญาณความถี่ยาร์มนอนิคคืนๆ แรกสองครั้งเพียงเล็กน้อย จึงทำให้มันใจได้ว่าสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่เข้ามาในงานวิทยานิพนธ์นี้ มีความเหมาะสมสมต่อการวัดไปโดยอิมพีเดนซ์

4.1.2 การทดสอบเสถียรภาพในการจ่ายกระแสไฟฟ้า

การทดสอบนี้ทำขึ้นเพื่อศึกษาความสามารถในการจ่ายกระแสไฟฟ้าของวงจรจ่ายกระแสไฟฟ้าที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น แม้ว่าจะใช้ตัวต้านทานที่มีขนาดสูงๆ เป็นโหลดในการจ่ายกระแสไฟฟ้า

โดยที่กระแสไฟฟ้าสลับที่ได้จากการมีค่าเฉลี่ย 0.59 มิลลิแอมเปอร์ และมีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐาน 0.031 มิลลิแอมเปอร์ เมื่อใช้ทดสอบด้วยความต้านทานขนาด 100 ถึง 6000 โอม ตามลำดับ ขณะที่การทดสอบกระแสไฟฟ้าตรงที่ได้จากการได้ค่าเฉลี่ยประมาณ 0.17 มิลลิแอมเปอร์ และมีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานประมาณ 0.004 มิลลิแอมเปอร์ เมื่อใช้ทดสอบด้วยความต้านทานขนาด 100 ถึง 6000 โอม ตามลำดับ ดังรูปที่ 4.3



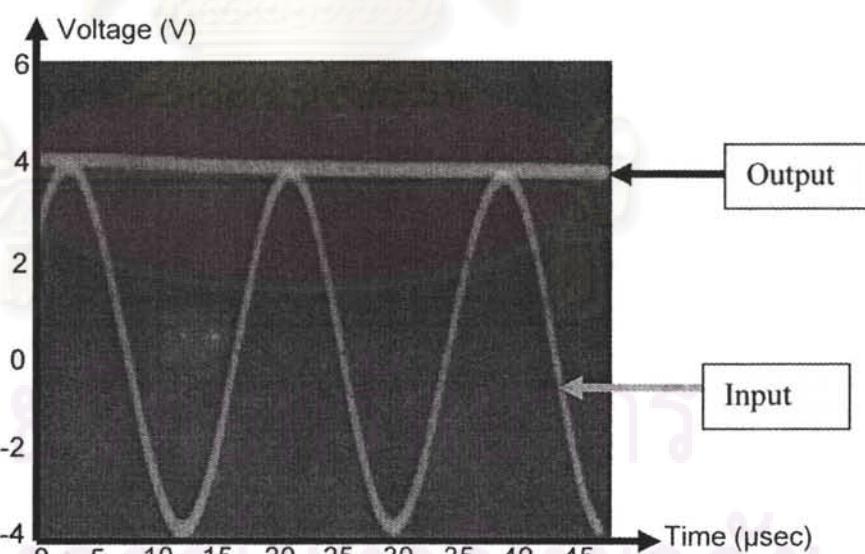
รูปที่ 4.3 ความสัมพันธ์ระหว่างกระแสไฟฟ้าที่ได้กับความต้านทาน

จากการทดสอบพบว่าจะจำจาระแสไฟฟ้าที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นนั้น สามารถจำจาระแสไฟได้อย่างมีเสถียรภาพทั้งในส่วนของสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับและสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง ซึ่งทำให้มั่นใจได้ว่าจะจำจาระแสไฟฟ้าที่ประดิษฐ์ขึ้นมีความเสถียร ตลอดช่วงที่ค่าความต้านทานรวมของโหลดอยู่ในช่วงสูงถึง 6000 โอม ในระหว่างการทดสอบ

4.1.3 การทดสอบความสามารถในการตรวจจับยอดคลื่นของสัญญาณ

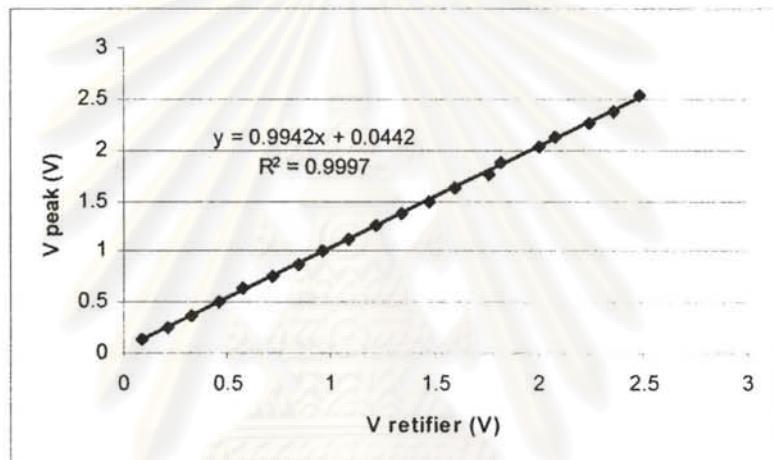
การทดสอบนี้ทำขึ้นเพื่อศึกษาความสามารถในการทำงานของจาระเรียงไฟกระแสตรงที่ใช้ว่าสามารถที่จะแปลงสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับให้กลายเป็นสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงในการจับยอดคลื่นสัญญาณ เพื่อที่จะสะดวกต่อการส่งผลไปประมาณต่อโดยไม่ครอบโถรเลอร์

รูปที่ 4.4 แสดงผลการทดสอบการทำงานของจาระเรียงไฟฟ้ากระแสตรง จากรูปจะเห็นได้ว่าไฟฟ้ากระแสตรงที่ได้มีขนาดใกล้เคียงกับส่วนยอดของสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ใส่เข้าไป



รูปที่ 4.4 การเปรียบเทียบสัญญาณก่อนและหลังเข้าสู่วงจรเรียงกระแส

เมื่อนำค่าสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่วัดได้ มาทำการหาความสัมพันธ์กับค่ายอดคลื่นของสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่ใส่เข้าไป พบว่าความสัมพันธ์ที่แบบเปรียบถูกต้องเป็นเชิงเส้นตรง เมื่อค่ายอดคลื่นของสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับมีค่าเพิ่มขึ้น ค่าสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่ได้ก็จะมีค่ามากขึ้นด้วย โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจ(Coefficient of determination) อยู่ที่ 0.999 ดังรูปที่ 4.5



รูปที่ 4.5 ความสัมพันธ์ระหว่างค่ายอดคลื่นของสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับ

จากการทดสอบพบว่าจะจริงกรณีที่ใช้สามารถที่จะแปลงสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับให้กลายเป็นสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงได้อย่างถูกต้องแม่นยำ จึงสามารถที่จะนำค่าสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่วัดได้มาคำนวณกลับเป็นสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับ โดยใช้สมการที่ (4.1)

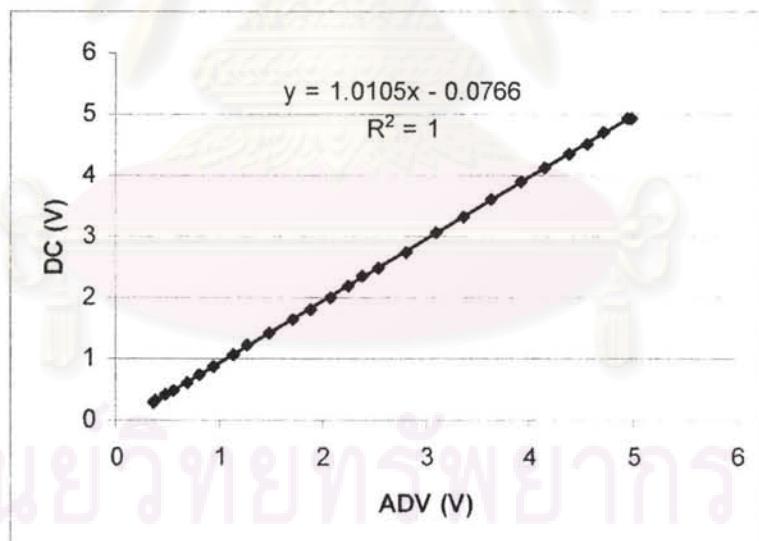
$$V_{ac} = 2(0.99V_{dc} + 0.04) \quad (4.1)$$

เมื่อ V_{ac} เป็นขนาดของสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับจากยอดสูงสุด (Voltage peak to peak), V_{dc} เป็นขนาดของสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่วัดได้

4.1.4 การทดสอบความสามารถของการแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอล

การทดสอบนี้ทำขึ้นเพื่อศึกษาความสามารถในการแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอลของไมโครคอนโทรลเลอร์ เมื่อใช้สัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่มีค่าในช่วง 0 โวลต์ ถึง 5 โวลต์ ตามลำดับ

เมื่อนำค่าที่อ่านได้จากการแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอล มาทำการหาความสัมพันธ์กับค่าสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่ใส่เข้าไป พบว่าความสัมพันธ์ที่ได้มีลักษณะเป็นเส้นตรง เมื่อค่าสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงมีค่าเพิ่มขึ้น ค่าที่อ่านได้จากการแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอล จะมีค่ามากขึ้นด้วย โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การอธิบายสำหรับการแปลงสัญญาณอยู่ที่ 1 ซึ่งค่าที่แปลงได้จะมีค่ามากกว่าค่าสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่ป้อนให้ประมาณ 0.076 โวลต์เสมอ ดังรูปที่ 4.6



รูปที่ 4.6 ความสัมพันธ์ระหว่างสัญญาณไฟตรงกับค่าศักย์ไฟฟ้าที่อ่านได้จากไมโครคอนโทรลเลอร์

จากการทดสอบพบว่าการแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอล
ไม่ครอบคลุมสามารถทำได้อย่างถูกต้องแม่นยำ จึงทำให้มั่นใจได้ว่าค่าศักย์ไฟฟ้าที่จะนำไป
ประมวลผลนั้น มีค่าเท่ากับค่าศักย์ไฟฟ้าที่ได้จากการวัดศักย์ไฟฟ้าที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น

จากการทดสอบการแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอล พบว่าการ
ประมวลผลสามารถที่จะนำค่าศักย์ไฟฟ้าที่วัดได้มาคำนวณกลับเป็นสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงได้โดย
ใช้สมการที่ (4.2)

$$V_{dc} = 1.01V_{ADC} - 0.076 \quad (4.2)$$

เมื่อ V_{ADC} เป็นค่าศักย์ไฟฟ้าที่อ่านได้จากคอมพิวเตอร์เมื่อทำการแปลง
สัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอล, V_{dc} เป็นขนาดของสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงที่วัดได้

จากการทดสอบการแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอลและการ
แปลงสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับให้กลายเป็นสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง พบรากурс
สามารถที่จะนำค่าศักย์ไฟฟ้าที่วัดได้มาคำนวณกลับเป็นสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับได้โดยใช้สมการที่
(4.3)

$$V_{ac} = 2(V_{ADC} - 0.035) \quad (4.3)$$

เมื่อ V_{ADC} เป็นค่าศักย์ไฟฟ้าที่อ่านได้จากคอมพิวเตอร์เมื่อทำการแปลง
สัญญาณแอนะล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอล, V_{ac} เป็นขนาดของสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่วัดได้

4.2 การทดสอบการทำงานของเครื่อง Maltron Bioscan 916S

เนื่องจากในวิทยานิพนธ์นี้จะใช้เครื่อง Maltron Bioscan 916S เป็นหลักในการ
เปรียบเทียบค่าที่วัดได้จากเครื่องที่จะพัฒนาขึ้น ดังนั้นในหัวข้อนี้ จึงทำขึ้นเพื่อศึกษาความสามารถ
ของเครื่อง Maltron Bioscan 916S เพื่อนำช่วงอินพีเดนซ์ที่เครื่อง Maltron Bioscan 916S สามารถ
ทำงานได้มากำหนดเป็นค่าที่จะใช้ในแบบจำลองเนื้อเยื่อที่ใช้ในงานวิทยานิพนธ์ต่อไป

จากข้อมูลของเครื่อง Maltron Bioscan พบว่าเครื่องจะทำการวัดค่าอิมพีเดนซ์ โดยจะให้ค่าของค่าประกอบของตัวต้านทาน(R) กับรีแอคเตนซ์ของตัวเก็บประจุ(X_C) ที่ต่อแบบอนุกรมกัน โดยจะแสดงผลออกมารูปของ $Z=R + jX_C$ ดังนั้นเมื่อทำการแปลงค่าที่ได้ออกมาเป็นส่วนของค่าประกอบของตัวต้านทาน(R') กับตัวเก็บประจุ(C) ที่ต่อกันในรูปแบบการต่อแบบขนานในลักษณะเดียวกันกับไมเดลของเนื้อเยื่อจะได้ว่า

$$R' = (X_C^2 + R^2)/R \quad (4.4)$$

$$C = X_C/[(\omega^*(X_C^2+R^2))] \quad (4.5)$$

เมื่อทำการตรวจสอบข้อมูลรายละเอียดของเครื่อง Maltron Bioscan พบว่า เครื่องจะสามารถวัดค่าอิมพีเดนซ์ได้ในช่วง 100 โอมถึง 1000 โอม, วัดมุมได้ 1.3 องศา ถึง 30 องศา, วัดค่าความต้านทานได้ในช่วง 100 โอมถึง 1050 โอม และวัดค่าตัวเก็บประจุได้ในช่วง 0.03 นาโนฟารัด ถึง 13 นาโนฟารัด โดยที่ตัวเครื่องใช้กระแสไฟฟ้ากระแสสลับความถี่ 50 กิโลเอրทซ์ ขนาด 0.7 มิลลิแอมเปอร์

ดังนั้นจึงทำการกำหนดให้แบบจำลองเนื้อเยื่อ ที่ใช้สำหรับการทดสอบประสิทธิภาพในการวัดของเครื่องวัดไปโดยอิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น ให้มีขนาดของตัวต้านทานอยู่ที่ช่วง 200 โอมถึง 1000 โอม และมีขนาดของตัวเก็บประจุอยู่ที่ช่วง 0.01 นาโนฟารัด ถึง 10 นาโนฟารัด

4.3 การวัดค่าอิมพีเดนซ์และความต้านทานในแบบจำลองที่ทราบค่าแน่นอน

เนื่องจากในสิ่งมีชีวิตนั้น มีปัจจัยและความแปรปรวนต่างๆที่อาจรบกวนการวัด ดังนั้น ก่อนที่จะทำการทดสอบการทำงานของเครื่องวัดไปโดยอิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นในสิ่งมีชีวิตนั้น จำเป็นที่จะต้องทำการทดสอบในแบบจำลองที่ทราบค่าแน่นอนก่อน เพื่อตัดผลกระทบที่อาจจะเกิดจากปัจจัยอื่นๆที่จะเข้ามารบกวนการวัด ซึ่งจะทำให้ทราบขีดความสามารถในการทำงานของเครื่องวัดไปโดยอิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นได้

4.3.1 การวัดค่าอิมพีเดนซ์และค่าความด้านทานในตัวต้านทานหรือตัวเก็บประจุไฟฟ้ามาตรฐาน

การทดสอบนี้ทำขึ้นเพื่อศึกษาประสิทธิภาพในการทำงานของเครื่องวัดใบໂອ อิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นต่อการวัดค่าของตัวต้านทานหรือตัวเก็บประจุไฟฟ้ามาตรฐาน เพียงอย่างใดอย่างหนึ่งเท่านั้น

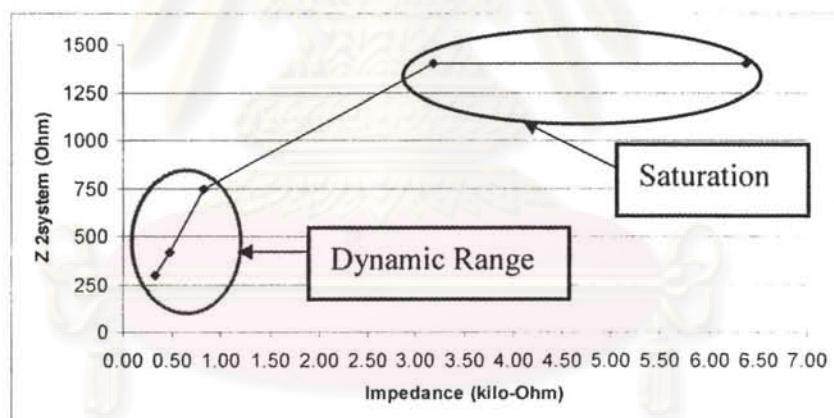
ในการวัดใบໂອอิมพีเดนซ์นั้น สิ่งที่สนใจคืออิมพีเดนซ์ตามแบบจำลองเนื้อเยื่อ ซึ่งมีค่าอยู่ในช่วง 200 โอม ถึง 1000 โอม โดยที่คนปกติจะมีค่าความจุไฟฟ้าอยู่ในช่วง 0.5 นาโนฟาร์ด ถึง 3.9 นาโนฟาร์ด ซึ่งแม้ว่าค่าอิมพีเดนซ์ของตัวเก็บประจุไฟฟ้าในช่วงนี้จะมีค่าระหว่าง 816 ถึง 6366 โอม แต่เนื่องจากแบบจำลองเนื้อเยื่อ ประกอบไปด้วยตัวต้านทานต่อขนาดกับตัวเก็บประจุไฟฟ้า ซึ่งความด้านทานในแบบจำลองเนื้อเยื่อมีค่าระหว่าง 200 โอม ถึง 1000 โอม ทำให้อิมพีเดนซ์รวมของแบบจำลองเนื้อเยื่อมีค่าไม่เกิน 1000 โอม ดังนั้นในงานวิจัยนี้จึงกำหนดขอบเขตในการวัดค่าอิมพีเดนซ์ให้อยู่ระหว่าง 200 โอม ถึง 1000 โอม

เนื่องจากค่าศักย์ไฟฟ้าสูงสุดที่ว่างสามารถวัดได้ถูกจำกัดด้วยปริมาณศักย์ไฟฟ้าสูงสุดที่สามารถส่งให้กับส่วนการแปลงสัญญาณและล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอลซึ่งจะมีขนาดประมาณ 5 โวลต์ และในวงจรได้ใช้อัตราย้ายสำหรับสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับประมาณ 15 เท่า ดังนั้nm เมื่อทำการคำนวนกลับเป็นค่าศักย์ไฟฟ้าที่วัดได้จะมีค่าอยู่ที่ 0.7 โวลต์ ซึ่งจากการคำนวนทำให้ทราบได้ว่าในการวัดค่าอิมพีเดนซ์จากวงจรที่ได้ทำการประดิษฐ์ขึ้นสามารถวัดค่าอิมพีเดนซ์ได้สูงสุดได้เพียง 1400 โอม ซึ่งจะเห็นได้จากตารางที่ 4.1 ว่า ความถูกต้องของการวัดจะอยู่ในช่วงค่าอิมพีเดนซ์ถึงประมาณ 1000 โอมเท่านั้น เมื่อค่าสูงกว่านี้คำตอบที่หาได้จะผิดพลาดมากขึ้น ซึ่งความผิดพลาดนี้เกิดขึ้นจากการอิมตัวของสัญญาณที่วัดได้ ดังรูปที่ 4.7

**คุณภาพหัวพยากร
คุณลักษณะมหาวิทยาลัย**

ตารางที่ 4.1 ค่าออมพีเดนซ์ในทางทฤษฎีของตัวเก็บประจุไฟฟ้าที่นำมาทดสอบ กับค่าออมพีเดนซ์ของตัวเก็บประจุไฟฟ้าที่วัดได้จากเครื่องวัดที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น

Capacitance (nF)	Calculated Impedance (Ohm)	Accepted Voltage (Volt)	AC voltage after remove gain (Volt)	Measured Impedance (Ohm)
0.1	31831	5	0.70	1400.00
0.5	6366	5	0.70	1400.00
1	3183	5	0.70	1400.00
3.9	816	2.31	0.34	743.88
6.8	468	1.21	0.19	419.93
10	318	0.79	0.13	296.18

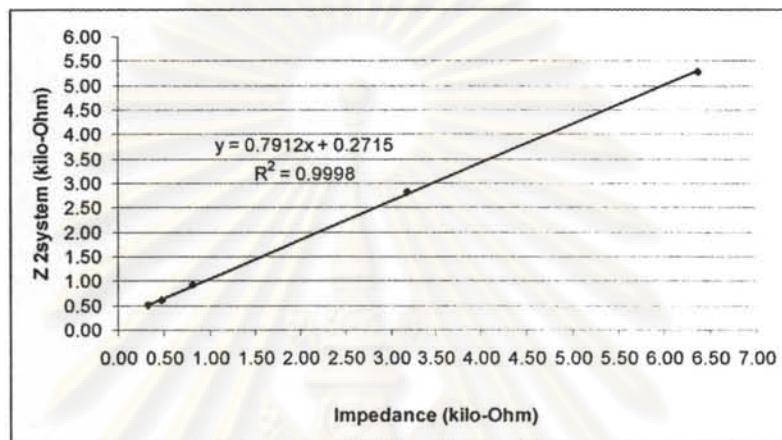


รูปที่ 4.7 ช่วงออมพีเดนซ์ที่วัดได้ และช่วงออมพีเดนซ์ที่ทำให้เกิดการอิ่มตัวของลัญญาณ

การวัดค่าออมพีเดนซ์ของตัวเก็บประจุไฟฟ้าโดยที่ช่วง 0.5 นาโนفارด ถึง 10 นาโนفارด นั้นทำได้ด้วยการลดกำลังขยายสำหรับการวัดศักย์ไฟฟ้ากระแสงสี จากกำลังขยาย 15 เท่า ให้ลดเหลือเพียง 3 เท่า

เมื่อนำค่าออมพีเดนซ์ที่วัดได้ ($Z_{2\text{system}}$) มาทำการหาความสัมพันธ์กับค่าออมพีเดนซ์ที่คำนวณได้จากตัวเก็บประจุไฟฟ้าที่นำมาทดสอบ พบว่าความสัมพันธ์ที่ได้มีลักษณะเป็น

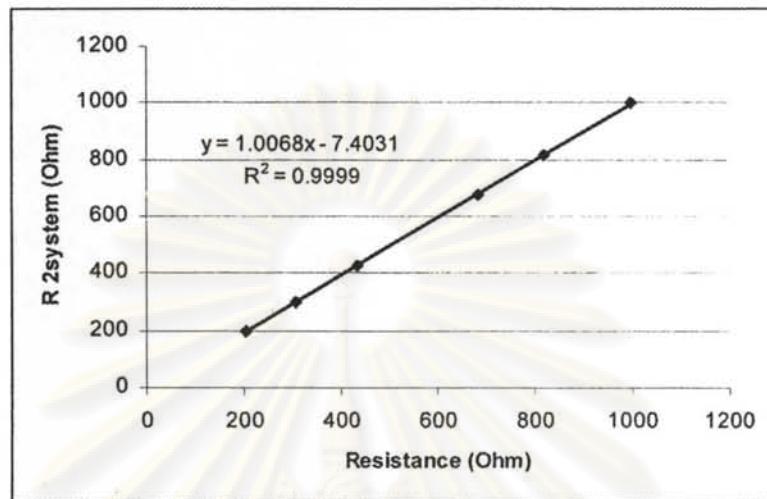
เชิงเส้น แบบแปรผันตาม โดยเมื่อค่าอิมพีเดนซ์ที่ได้จากการวัดตัวเก็บประจุไฟฟ้ามีค่าเพิ่มขึ้น ค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้ก็จะมีค่ามากขึ้นด้วย โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจอยู่ที่ 0.999 ดังรูปที่ 4.8



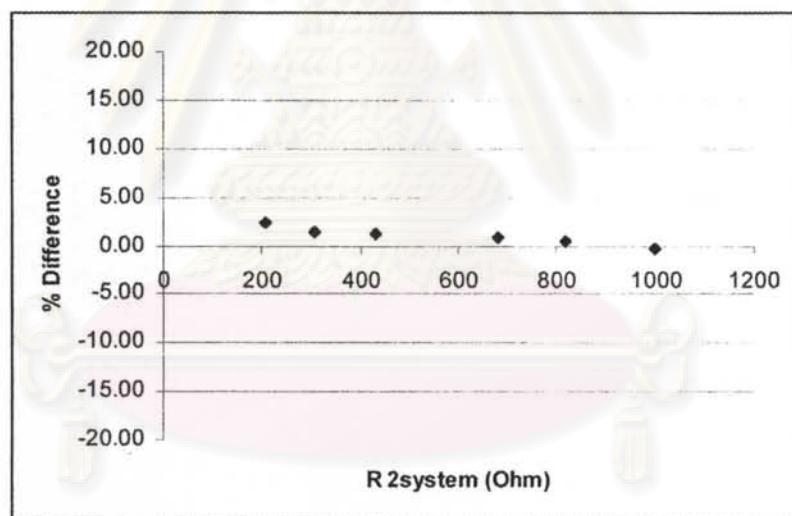
รูปที่ 4.8 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้ กับค่าอิมพีเดนซ์ที่ใช้ทดสอบ

เมื่อใช้ระบบที่พัฒนาขึ้นทำการวัดค่าความต้านทาน และนำค่าความต้านทานที่วัดได้ ($R_{2\text{system}}$) มาทำการหาความสัมพันธ์กับค่าของตัวต้านทานไฟฟ้าที่ใช้ในทดสอบ พบร่วม ความสัมพันธ์ที่ได้มีลักษณะเป็นเชิงเส้น แบบแปรผันตาม โดยเมื่อใช้ตัวต้านทานไฟฟ้าที่นำมาทดสอบ มีค่าเพิ่มขึ้น ค่าความต้านทานที่วัดได้ก็จะมีค่ามากขึ้นด้วย โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจประมาณ 0.999 ดังรูปที่ 4.10 และมีค่าเฉลี่ยของเบอร์เท็นด์ความผิดพลาดจากการวัดประมาณ 1.0% และมีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานประมาณ 0.90 โอม ดังรูปที่ 4.9

ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูปที่ 4.9 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าความต้านทานที่วัดได้ กับค่าความต้านทานที่ใช้ทดสอบ



รูปที่ 4.10 เปอร์เซ็นต์ความผิดพลาดในการวัดค่าความต้านทาน
เปรียบเทียบกับค่าความต้านทานที่ใช้ทดสอบ

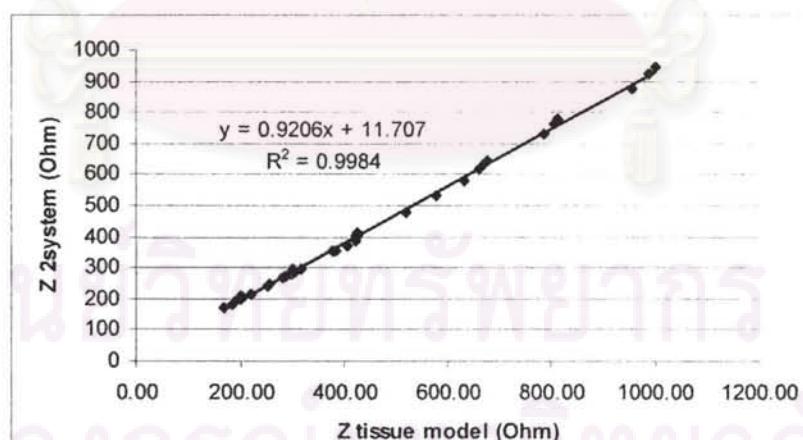
จากการทดสอบข้างต้นพบว่าเครื่องวัดใบโลอิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นสามารถที่จะวัดตัวต้านทานหรือตัวเก็บประจุไฟฟ้าแบบโดยๆได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยสามารถวัดค่าตัวต้านทานได้ในช่วง 200 โอม ถึง 1000 โอม และสามารถวัดค่าของตัวเก็บประจุไฟฟ้าขนาด 1 นาโนฟาร์ด ถึง 10 นาโนฟาร์ด ซึ่งมีค่าอิมพีเดนซ์อยู่ในช่วง 318 โอม ถึง 816 โอม

4.3.2 การวัดค่าอิมพีเดนซ์และค่าความต้านทานในแบบจำลองของเนื้อเยื่อ

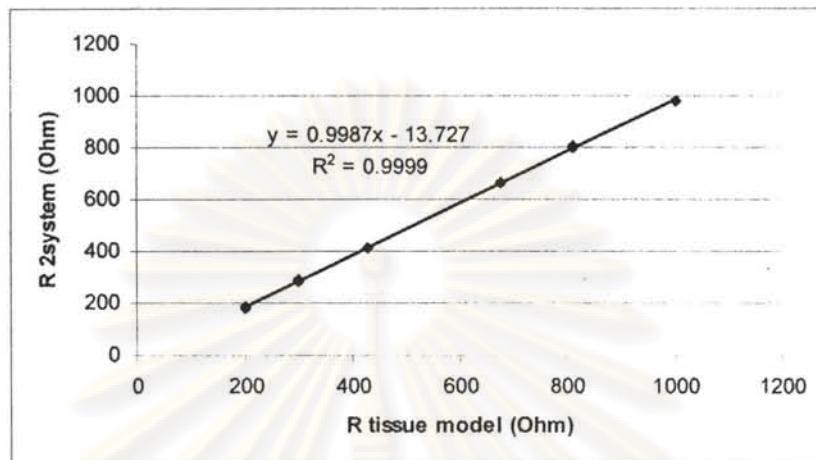
การทดสอบนี้ทำขึ้นเพื่อศึกษาประสิทธิภาพในการทำงานของเครื่องวัดใบโคลอิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นต่อการวัดค่าอิมพีเดนซ์และค่าความต้านทานในแบบจำลองของเนื้อเยื่อ

เมื่อนำค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้ ($Z_{2\text{system}}$) มาทำการหาความสัมพันธ์กับค่าอิมพีเดนซ์ที่คำนวนได้จากแบบจำลองเนื้อเยื่อที่นำมาทดสอบ พบว่าความสัมพันธ์ที่ได้มีลักษณะเป็นเส้นแบบแปรผันตาม โดยเมื่อค่าอิมพีเดนซ์ที่คำนวนได้จากแบบจำลองเนื้อเยื่อที่นำมาทดสอบมีค่าเพิ่มขึ้น ค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้ก็จะมีค่าสูงขึ้นด้วย โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจของการวัดค่าอิมพีเดนซ์ 0.998 (ดังรูปที่ 4.11 ก)

เมื่อนำค่าความต้านทานที่วัดได้ ($R_{2\text{system}}$) มาทำการหาความสัมพันธ์กับค่าของตัวต้านทานไฟฟ้าที่ใช้ในแบบจำลองเนื้อเยื่อ พบว่าความสัมพันธ์ที่ได้มีลักษณะเป็นเส้นแบบแปรผันตาม โดยเมื่อแบบจำลองเนื้อเยื่อใช้ตัวต้านทานไฟฟ้าที่มีค่าเพิ่มขึ้น ค่าความต้านทานที่วัดได้ก็จะมีค่ามากขึ้นด้วย โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจของการวัดค่าความต้านทานอยู่ที่ 0.999 ดังรูปที่ 4.11(ข)



ก)ค่าอิมพีเดนซ์ของแบบจำลอง



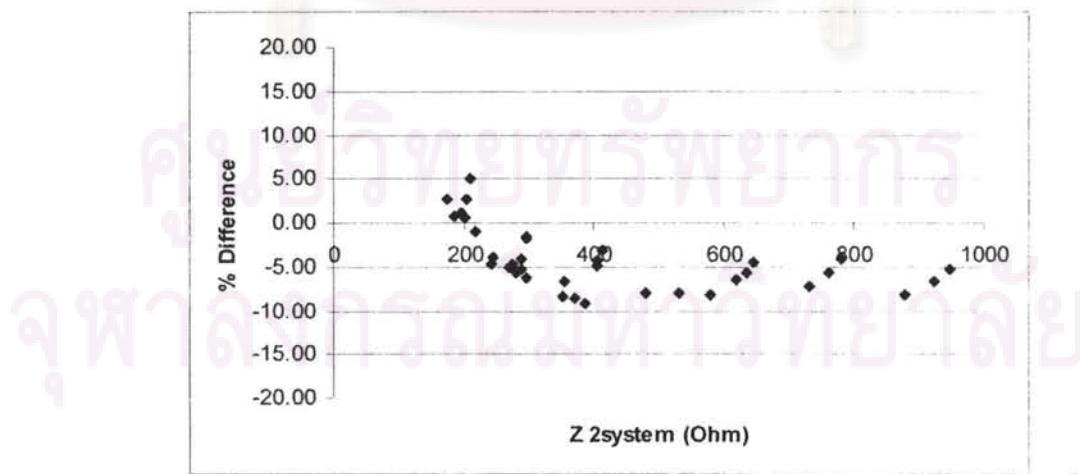
ข) ค่าของตัวต้านทานในแบบจำลอง

รูปที่ 4.11 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าที่วัดได้จากการที่ประดิษฐ์ขึ้น

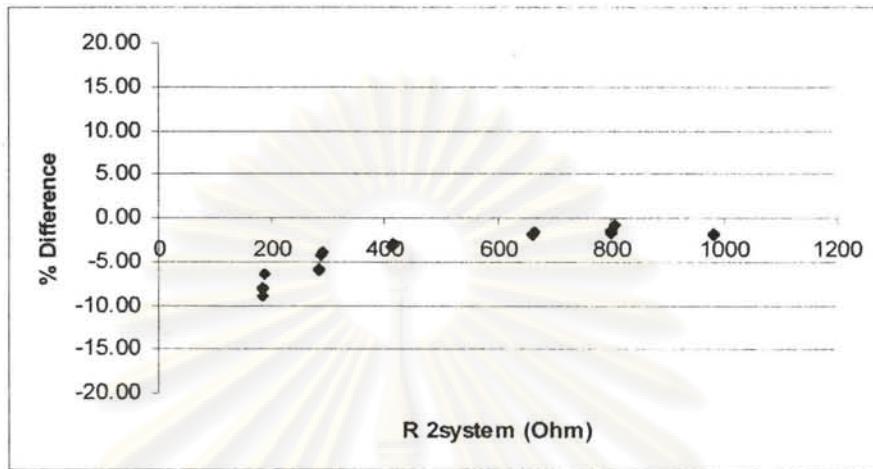
เปรียบเทียบกับค่าที่ใช้ในแบบจำลองเนื้อเยื่อ

ก) ค่าออมพีเดนซ์ของแบบจำลอง และ ข) ค่าของตัวต้านทานในแบบจำลอง

ในการวัดแบบจำลองเนื้อเยื่อ จะพบว่ามีค่าเฉลี่ยของเบอร์เช็นต์ความผิดพลาด
จากวัดค่าออมพีเดนซ์ประมาณ -4.27% และมีค่าเบี่ยงเบนมาตรฐานประมาณ 3.54 โอนัม ขณะที่มี
ค่าเฉลี่ยของเบอร์เช็นต์ความผิดพลาดจากวัดค่าความต้านทานอยู่ที่ -3.53% และมีค่าเบี่ยงเบน
มาตรฐานประมาณ 2.43 โอนัม ดังแสดงในรูปที่ 4.12



ก) ค่าออมพีเดนซ์



ข) ค่าความต้านทาน

รูปที่ 4.12 เปอร์เซ็นต์ความผิดพลาดในการวัดเปรียบเทียบกับค่าที่ใช้ในแบบจำลองเนื้อเยื่อ

ก) ค่าอิมพีเดนซ์ และ ข) ค่าความต้านทาน

จากการทดสอบพบว่าเครื่องวัดใบไออัมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น สามารถที่จะวัดค่าอิมพีเดนซ์และค่าความต้านทานในแบบจำลองของเนื้อเยื่อได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยวงจรที่ประดิษฐ์ขึ้นสามารถวัดค่าอิมพีเดนซ์ได้ในช่วง 170 โอมม์ ถึง 1000 โอมม์ และ วัดค่าความต้านทานได้ในช่วง 100 โอมม์ ถึง 1000 โอมม์

4.4 การวัดค่าใบไออัมพีเดนซ์ในคนปกติ

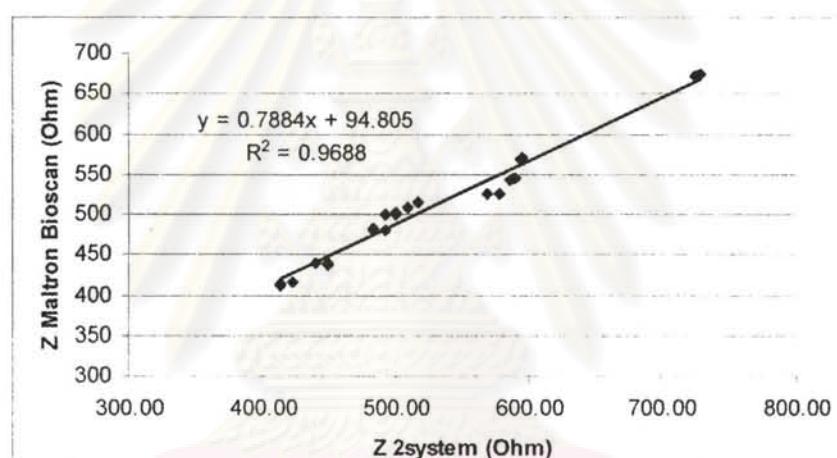
4.4.1 การวัดใบไออัมพีเดนซ์ในคนปกติ

การทดสอบนี้ทำขึ้นเพื่อศึกษาประสิทธิภาพในการทำงานของเครื่องวัดใบไออัมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น เมื่อทำการทดสอบวัดใบไออัมพีเดนซ์ในคนปกติ โดยทำการเปรียบเทียบผลที่วัดได้จากเครื่องที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น กับเครื่อง Maltron Bioscan 916S

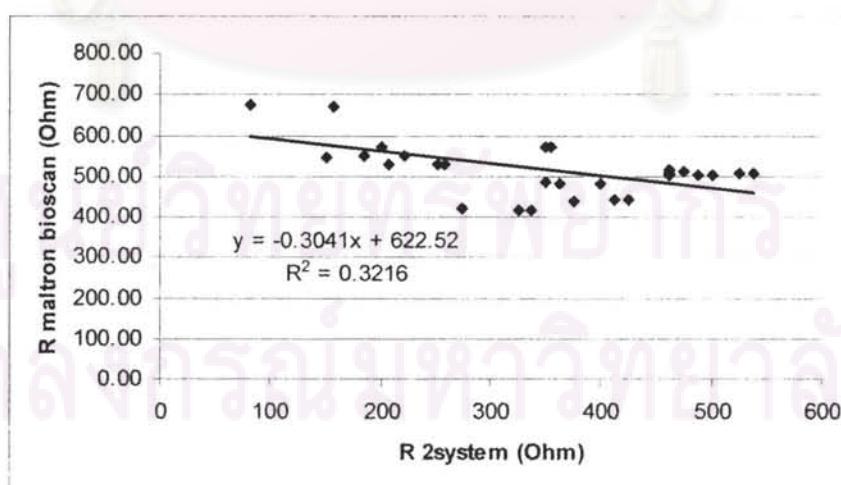
เมื่อนำค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้ ($Z_{2\text{system}}$) มาทำการหาความสัมพันธ์กับค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S พบว่าความสัมพันธ์ที่ได้มีลักษณะเป็นเชิงเส้น

แบบแปรผันตาม โดยเมื่อค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S มีค่าเพิ่มขึ้น ค่า อิมพีเดนซ์ที่วัดได้ก็จะมีค่ามากขึ้นด้วย โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจอยู่ที่ 0.969 ดังรูปที่ 4.13. ก

เมื่อนำค่าความต้านทานที่วัดได้ (R 2system) มาทำการหาความสัมพันธ์กับค่า ความต้านทานไฟฟ้าที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S พบว่าความสัมพันธ์ที่ได้มีลักษณะ เป็นเชิงเส้น แบบแปรผกผัน โดยเมื่อค่าความต้านทานไฟฟ้าที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S มีค่าเพิ่มขึ้น ค่าความต้านทานที่วัดได้ก็ลับมีค่าลดลง โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจอยู่ที่ 0.322 ดังรูปที่ 4.13. ข



ก) ค่าอิมพีเดนซ์ของคนปกติ



ข) ค่าของความต้านทานของคนปกติ

รูปที่ 4.13 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าที่วัดได้จากการที่ประดิษฐ์ขึ้น

เบรียบเทียบกับค่าที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S

ก) ค่าอิมพีเดนซ์ในคนปกติ และ ข) ค่าของความด้านทานในคนปกติ

จากการทดสอบพบว่าเครื่องวัดใบໂອิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น สามารถที่จะวัดค่าอิมพีเดนซ์ในคนปกติได้ใกล้เคียงกับค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้โดยเครื่อง Maltron Bioscan 916S แต่เมื่อทำการวัดความด้านทานในคนปกติ ด้วยเครื่องวัดใบໂອิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นปรากฏว่าผลการวัดที่ได้ไม่น่าเชื่อถือ เนื่องจากค่าที่ได้มีความสัมพันธ์เชิงเส้นแบบแปรผันกับ ค่าความด้านทานที่วัดได้จาก เครื่อง Maltron Bioscan 916S ซึ่งความผิดพลาดที่เกิดขึ้นอาจมีสาเหตุมาจากการปัจจัยทางชีวภาพของคนที่ทำการทดสอบซึ่งได้แก่ เพศ อายุ และดัชนีมวลกาย ที่อาจมีผลต่อการตอบสนองต่อสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง

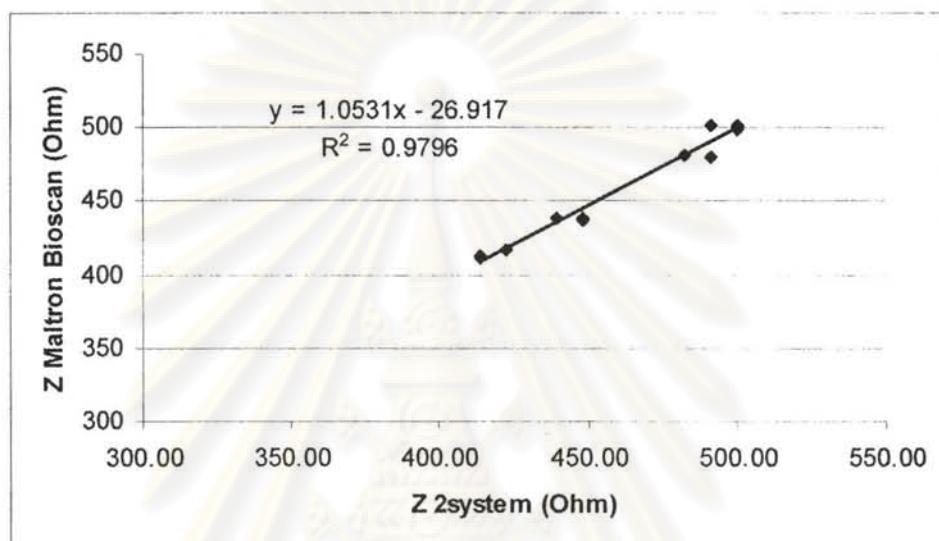
4.4.2 การวัดใบໂອิมพีเดนซ์ในคนปกติ ที่มีดัชนีมวลกายมากกว่า 20 กิโลกรัมต่อมเมตรกำลังสอง

การทดสอบนี้ทำขึ้นเนื่องจากผลการศึกษาการวัดความด้านทานในคนปกติ ด้วยเครื่องวัดใบໂອิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น ให้ผลการวัดที่ไม่น่าเชื่อถือ จึงทำการกำหนดในการคัดผู้ที่เข้ารับการทดสอบต้องเป็นชาย ที่มีดัชนีมวลกายมากกว่าหรือเท่ากับ 20 กิโลกรัมต่อมเมตรกำลังสอง เพื่อทำการควบคุมตัวแปรที่เกี่ยวกับเพศ และดัชนีมวลกาย โดยเบรียบผลที่วัดได้จากเครื่องวัดใบໂອิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นกับผลที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S

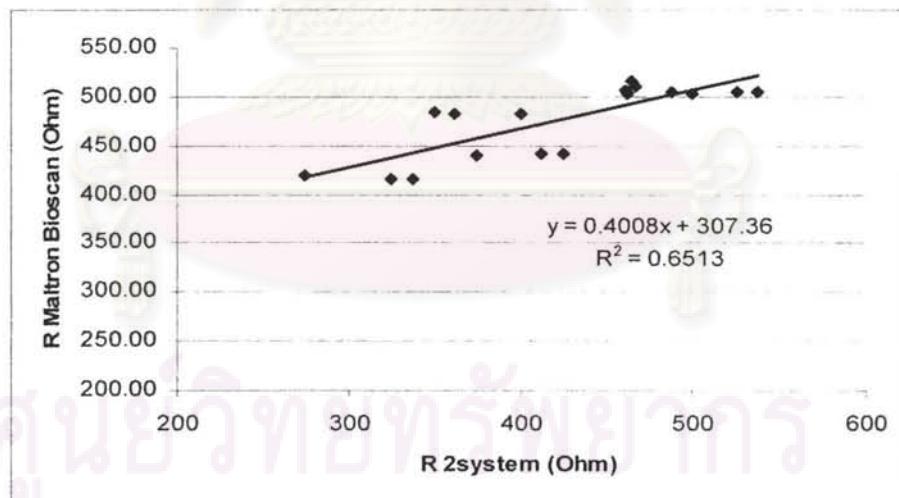
เมื่อนำค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้ ($Z_{2\text{system}}$) มาทำการหาความสัมพันธ์กับค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S พบว่าความสัมพันธ์ที่ได้มีลักษณะเป็นเชิงเส้นแบบแปรผันตาม โดยเมื่อค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S มีค่าเพิ่มขึ้น ค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้จะมีค่ามากขึ้นด้วย โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจอยู่ที่ 0.979 ดังรูปที่ 4.14.ก

เมื่อนำค่าความด้านทานที่วัดได้ ($R_{2\text{system}}$) มาทำการหาความสัมพันธ์กับค่าความด้านทานไฟฟ้าที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S พบว่าความสัมพันธ์ที่ได้มีลักษณะเป็นเชิงเส้น แบบแปรผันตาม โดยเมื่อค่าความด้านทานไฟฟ้าที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S

มีค่าเพิ่มขึ้น ค่าความต้านทานที่วัดได้กลับมีค่าเพิ่มขึ้น โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจอยู่ที่ 0.651 ดังรูปที่ 4.14.๙



ก) ค่าอิมพีเดนซ์ในผู้ทดสอบ



ข) ค่าของความต้านทานในผู้ทดสอบ

รูปที่ 4.14 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าที่วัดได้จากวงจรที่ประดิษฐ์ขึ้นเปรียบเทียบกับค่าที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S ในผู้ทดสอบชายที่มีค่าดัชนีมวลกาย

มากกว่าหรือเท่ากับ 20 กิโลกรัมต่อเมตรกำลังสอง

ก) ค่าอิมพีเดนซ์ในผู้ทดสอบ , ข) ค่าของความต้านทานในผู้ทดสอบ

จากการทดสอบพบว่าเครื่องวัดใบโขิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น สามารถที่จะวัดค่าอิมพีเดนซ์ในคนปกติได้ใกล้เคียงกับค่าอิมพีเดนซ์ที่วัดได้โดยเครื่อง Maltron Bioscan 916S และค่าที่ได้จากการวัดความด้านท่านในคนปกติด้วยเครื่องวัดใบโขิมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น มีความสัมพันธ์เชิงเส้น แบบแปรผันตรงกับ ค่าที่วัดได้จากเครื่อง Maltron Bioscan 916S ซึ่งแสดงว่าไฟฟ้ากระแสตรง สามารถที่จะใช้หาความด้านท่าน ในผู้ทดสอบที่เป็นคนปกติ, เพศชาย และมีค่าดังนี้ มวลกายมากกว่าหรือเท่ากับ 20 กิโลกรัมต่อมเมตรกำลังสอง



บทที่ 5

สรุปผลการวิจัย และข้อเสนอแนะ

5.1 สรุปผลการวิจัย

วิทยานิพนธ์นี้ได้นำเสนอการประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์แบบสองแหล่งจ่ายสำหรับ การประเมินน้ำหนักแห้งในผู้ป่วยที่ทำการฟอกเลือด และนำเสนอผลการทดสอบเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ประดิษฐ์ขึ้น ในการวัดค่าโอมพีเดนซ์และค่าความต้านทานในตัวต้านทานหรือตัวเก็บประจุไฟฟ้ามาตรฐาน, การวัดค่าโอมพีเดนซ์และค่าความต้านทานในแบบจำลองของเนื้อยื่อ รวมถึง การวัดค่าใบโอมพีเดนซ์ในคนปกติ ซึ่งสามารถสรุปผลได้ดังนี้

1. ได้ออกแบบและประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์แบบสองแหล่งจ่ายขึ้น การนำเสนอการวัดแบบสองแหล่งจ่ายนี้สามารถช่วยลดความยุ่งยากที่เกิดขึ้นในการวัดมุมเฟสของเครื่องทั่วไปได้ เครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นนั้นจะประกอบด้วยองค์ประกอบ 6 ส่วนด้วยกัน ได้แก่ วงจรแหล่งจ่ายไฟ, วงจรสร้างสัญญาณ, วงจรแหล่งกำเนิดกระแสไฟฟ้าคงที่, วงจรวัดค่าความต่างศักยไฟฟ้า, ส่วนประมวลผลข้อมูล และ ส่วนแสดงผล เครื่องที่ประดิษฐ์ขึ้นนี้สามารถใช้เป็นเครื่องต้นแบบที่จะนำไปพัฒนาปรับปรุงสำหรับการประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์แบบอื่นๆ ต่อไป ในอนาคต

2. วงจรจ่ายกระแสไฟฟ้าสามารถจ่ายกระแสไฟฟ้าทั้งกระแสตรงและกระแสสลับให้กับโหลดตั้งแต่ 100 ถึงประมาณ 6000 โอม ได้โดยมีค่าเบี้ยงเบนมาตรฐาน 0.03 และ 0.004 มิลลิแอมเปอร์สำหรับกระแสสลับและกระแสไฟตรงตามลำดับ

3. ผลการทดสอบการวัดกับตัวต้านทานหรือตัวเก็บประจุมาตรฐานตัวต้านทานต่อขนาดกับตัวเก็บประจุตามแบบจำลองของเนื้อยื่อนั้นพบว่า สามารถวัดค่าตัวต้านทานได้ในช่วง 200 โอม ถึง 1000 โอม และสามารถวัดค่าของตัวเก็บประจุไฟฟ้าขนาด 1 นาโนฟาร์ด ถึง 10 นาโนฟาร์ด ซึ่งมีค่าโอมพีเดนซ์อยู่ในช่วง 160 โอม ถึง 1000 โอม โดยมีค่าล้มประสิทธิ์การตัดสินใจ 0.999 จากผลการศึกษาสามารถสรุปคุณสมบัติของเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น ดังแสดงในตารางที่ 5.1

ตารางที่ 5.1 คุณสมบัติของเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น

ช่วงความถี่ที่ใช้งาน	0 Hz, 50 kHz
ขนาดของกระแสไฟฟ้าที่ใช้	0.17 mA, 0.5 mA
ช่วงอิมพีเดนซ์ที่วัดได้	160-1000 Ω
ช่วงความต้านทานที่วัดได้	200-1000 Ω

4. จากการศึกษาประสิทธิภาพในการทำงานของเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้นในคนปกติ โดยทำการเปรียบเทียบผลที่วัดได้ กับเครื่อง Maltron Bioscan 916S พบร้า การวัดค่าใบโอมพีเดนซ์ในคนปกติตัวอย่างใช้ไฟฟ้ากระแสสลับนั้น สามารถทำได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การตัดสินใจอยู่ที่ 0.979 ในขณะที่การวัดความต้านทานในคนปกติ ด้วยการใช้ไฟฟ้ากระแสตรงนั้น จะทำได้เมื่อทำการวัดกับกลุ่มผู้ทดสอบชาย ที่มีค่าดัชนีมวลกายมากกว่าหรือเท่ากับ 20 กิโลกรัมต่อมترกำลังสอง โดยจะมีค่าสัมประสิทธิ์การอธิบายอยู่ที่ 0.651

5.2 ปัญหาและข้อเสนอแนะ

1. เนื่องจากการควบคุมการทำงานของเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น นั้นใช้การควบคุมผ่านสวิตซ์ในการเลือกว่าจะทำการวัดค่าอิมพีเดนซ์ด้วยไฟฟ้ากระแสสลับ หรือทำการวัดค่าความต้านทานด้วยไฟฟ้ากระแสตรง เครื่องที่ประดิษฐ์ขึ้นจึงถูกใช้งานผ่านการควบคุมด้วยมือ ดังนั้นการปรับปุ่มให้เครื่องถูกควบคุมการทำงานผ่านทางไมโครคอนโทรลเลอร์ จะทำให้เครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์สามารถที่จะทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพ

2. เนื่องจากการแสดงผลของเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ทำการประดิษฐ์ขึ้น จะทำผ่านจอภาพลีกเหลว ชนิด 2 บรรทัด 16 ตัวอักษร การวัดค่าใบโอมพีเดนซ์จึงเป็นลักษณะการวัดที่ละเอียด หากดำเนินการปรับปุ่มให้แสดงผลเป็นกราฟได้ จะทำให้สามารถนำเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ ไปประยุกต์วัดค่าความเปลี่ยนแปลงของความต้านทานสัมพัทธ์ได้

3. จากวงจรสมมูลของเนื้อเยื่อ จะเห็นได้ว่าการเปลี่ยนค่าความต้านทานนั้น จะทำให้ค่าอิมพีเดนซ์เกิดการเปลี่ยนแปลงเสมอ ดังนั้นจึงน่าที่จะนำเครื่องวัดใบโอมพีเดนซ์ที่ประดิษฐ์ขึ้น ไปวัด

ในผู้ป่วยโรคไตเรื้อรังที่เข้ารับการฟอกเลือด เพื่อสังเกตว่าการเปลี่ยนแปลงของค่าในโอมิพีแคนซ์ในผู้ป่วยนั้น จะสามารถบ่งถึงน้ำหนักแห้งของผู้ป่วยได้หรือไม่

4. วิทยานิพนธ์นี้ ได้นำเสนอต้นแบบในการประดิษฐ์เครื่องวัดใบโอมิพีแคนซ์ ซึ่งสามารถที่จะพัฒนาต่อไปเป็นเครื่องวัดใบโอมิพีแคนซ์แบบหลายความถี่ โดยทำการศึกษาเพิ่มเติมเกี่ยวกับการให้กำเนิดสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับ รูปคลื่นไขโน้ ที่หลายความถี่ และทำการศึกษาเพิ่มเติมเกี่ยวกับการวัดมุทที่เบี่ยงเบนไประหว่างสัญญาณศักยไฟฟ้าที่วัดได้ กับสัญญาณกระแสไฟฟ้าที่ใส่เข้าไป อันจะทำให้ได้ข้อมูลที่มากยิ่งขึ้นที่จะเป็นประโยชน์ต่อการใช้งานอีกครั้ง

5. ปัญหาที่เกิดขึ้นจากการวัดความด้านท่านในคนปกติจากการใช้สัญญาณไฟฟ้ากระแสตรงนั้น อาจเกิดจากกรรมชอบสนองของผิวนังจากองค์ประกอบทางชีววิทยาที่มีต่อสัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง หรือศักยไฟฟ้าที่เกิดจากเจลอะลีคโทรไลต์ซึ่งคันระหว่างอะลีคโทรดและผิวนัง ดังนั้น การเลือกใช้สัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับที่มีความถี่ต่ำ ควรจะให้ผลในการวัดความด้านท่านในคนปกติได้ดีกว่าการใช้สัญญาณไฟฟ้ากระแสตรง

6. จากผลการทดสอบพบว่าการวัดความด้านท่านในคนปกติ ด้วยการใช้ไฟฟ้ากระแสตรงนั้น จะทำได้เมื่อทำการวัดกับกลุ่มผู้ทดสอบชายที่มีค่าดัชนีมวลกายมากกว่าหรือเท่ากับ 20 กิโลกรัมต่อมตรกกำลังสอง จึงควรที่จะมีการศึกษาเพิ่มเติมเพื่อทำการปรับปรุงให้การวัดมีประสิทธิภาพมากยิ่งขึ้น



ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

รายการอ้างอิง

- [1] โรงพยาบาลรัฐปรับกลยุทธ์รับผู้ป่วยโรคไต. หนังสือพิมพ์สยามรัฐ. (1 ธันวาคม 2550).
- [2] McPhee, S.J.; Lingappa, V.R.; Ganong, W.F.; and Lange, J.D., Renal disease. Pathophysiology of Disease, 3 edition, McGraw-Hill, 2000.
- [3] Skorecki, K.; Green, J.; and Brenner, B. M. HARRISON's Principles of internal medicine volume 2, 15 th Edition, McGraw-Hill, 2003.
- [4] Lundin, P. and Fadem, S.Z., Dry Weight and Blood Pressure. The Nephron Information Center [Online], Available from : http://www.nephron.org/nephbsites/lundin/lundin_dryweight.html [2008, September].
- [5] Kraemer, M.; Rode, C.; and Wizemann, V., Detection limit of methods to assess fluid status changes in dialysis patients. Kidney international 69(2006) : 1609-1620.
- [6] Al-Surkhi, O.I.; Riu, P.J.; Vazquez, F.; and Ibea, J., Monitoring Cole-Cole Parameters During Haemodialysis (HD). 29th Annual International Conference of the IEEE EMBS, 2007.
- [7] Lehninger, A.L.; Nelson, D.L.; and Cox, M.M., Integration and Hormonal Regulation of Mammalian Metabolism. Principle of Biochemistry, 2 edition, Worth, 1993.
- [8] Charra, B. Fluid balance, dry weight, and blood pressure in dialysis. Hemodialysis International 11(2007) : 21-31.
- [9] Jaegar, J. Q. and Mehta, R. L., Assessment of Dry Weight in Hemodialysis: An Overview. Journal of the American Society of Nephrology 10(1999) : 392-403.
- [10] Pintauro, S. The "Dual-Energy" Theory and Application. Methods of Body Composition Analysis Tutorials [Online], Available from : <http://nutrition.uvm.edu/bodycomp/dexa/dexa-2.html> [2009, August].
- [11] Shephard, R.J. Body Composition in Biological Anthropology, 1 edition, Cambridge, 1991.

- [12] Heyward, V.H. and Stolarczyk, L.M. Applied Body Composition Assessment, Human Kinetics, 1996.
- [13] Health Habits. The Link between Belly Fat, Depression, Diabetes, and Cardiovascular Disease [Online], Available from : <http://www.healthhabits.ca/tag/depression>, [2010, September].
- [14] Raicu, V.; Kitagawa, N.; and Irimajiri, A., A quantitative approach to the dielectric properties of the skin. Physics in Medicine and Biology 45(2000).
- [15] Stephens, W.G.S., The Current-Voltage Relationship in Human Skin. Medical Electronics & Biological Engineering 1(1963).
- [16] Anderson, D. M. Dorland's Illustrated Medical Dictionary, 29 edition, W.B. Saunders, 2000.
- [17] Kyle, U.G., and others, Bioelectrical Impedance Analysis part1: review of principles and methods. Clinical Nutrition 23(2004).
- [18] Grimnes, S. and Martinsen, O., Electrical properties of tissue. Bioimpedance & Bioelectricity, Academic Press, 2000.
- [19] Liedtke, R. J., The fundamentals of Bioelectrical Impedance Analysis, 1-February-1998
- [20] Chertow, G.M.; Lazarus, J.M.; Lew, N.L.; Ma,L.; and Lowrie,E.G., Bioimpedance norms for the hemodialysis population. Kidney International 52(1997) : 1617-1621.
- [21] Ellis, K.J., Human Body Composition: In vivo Method. Physiological Reviews 80(2000).
- [22] Grimnes, S. and Martinsen, O., Data and Models. Bioimpedance & Bioelectricity, Academic Press, 2000.
- [23] Sadiku, A., Sinusoids and Phasors. Fundamentals of electric circuits, 3 Edition, McGraw-Hill, 2007.
- [24] Scherz, P. Practical Electronics for Inventors, McGraw-Hill, 2007.
- [25] Kuhlmann, M. K.; Zhu, F.; Seibert, E.; and Levin, N. W., Bioimpedance, dry weight and blood pressure control: new methods and consequences. Current Opinion in Nephrology and Hypertension 14(2005) : 543-549.

- [26] Grimnes, S. and Martinsen, O., Geometrical Analysis. Bioimpedance & Bioelectricity, Academic Press, 2000.
- [27] Jaffrin, M.Y. and Morel, H, Body fluid volume measurements by impedance: A review of bioimpedance spectroscopy(BIS) and bioimpedance analysis(BIA) methods. Medical Engineering & Physics 30(2008) : 1257-1269.
- [28] Di Iorio, B. R.; Scalfi, L.; Terracciano, V.; and Bellizzi, V., A systematic evaluation of bioelectrical impedance measurement after hemodialysis session. Kidney International 65(2004) : 2435-2440.
- [29] ประยูร เรี่ยวัฒนา, ข้อพึงปฏิบัติในการใช้เครื่องวัดทางไฟฟ้า. เครื่องมือและการวัดทางไฟฟ้า, 1 edition, 1994.
- [30] EXAR. Datasheet of XR-2206 Monolithic Function Generator, 1997.
- [31] Maltron International Ltd. Maltron Bioscan 916S. Portable Products [Online], Available from : http://www.maltronint.com/popup_pages/BioScan916S.htm [2009, September].

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก (Appendices)

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ก. ผลการทดสอบการวัดค่าอิมพีเดนซ์และค่าความต้านทานในแบบจำลองของเนื้อเยื่อ

R real(ohm)	C real(μ F)	Z calculate (Ohm)	Z (Ohm)	phase	R (Ohm)	X_C (Ohm)	Z measure (Ohm)	R measure (Ohm)
200	0.1	200.00	200	0.88	200.05	3.1	209.93	187.12
300	0.1	299.99	300	0.64	300.04	3.4	295.05	288.48
427	0.1	426.96	428	0.96	428.12	7.2	413.94	414.36
676	0.1	675.85	678	1.19	678.30	14.2	646.02	665.65
814	0.1	813.73	817	1.54	817.59	22	780.35	807.32
1000	0.1	999.51	997	1.65	997.83	28.8	946.59	981.92
200	0.5	199.90	319	3.2	320.00	17.9	200.88	184.26
300	0.5	299.67	416	4.09	417.14	29.8	287.46	282.17
427	0.5	426.04	577	5.55	580.43	55.9	405.43	413.61
676	0.5	672.22	817	7.72	824.91	109.9	634.18	663.55
814	0.5	807.43	945	8.83	957.58	145.3	761.73	802.06
1000	0.5	987.89	1039	10.79	1058.09	194.6	923.32	979.81
200	1	199.61	362	4.82	363.58	30.5	205.01	183.66
300	1	298.68	457	6.74	460.35	53.7	293.72	286.98
427	1	423.21	611	9.32	619.25	99	404.9	414.81
676	1	661.25	838	13.56	862.43	196.6	618.76	664
814	1	788.62	958	16.04	997.13	264.8	732.6	802.51
1000	1	954.03	1047	19.24	1109.35	345	875.84	979.96
200	3.9	194.25	409	14.03	421.79	99.2	196.36	183.96
300	3.9	281.58	492	20.26	524.85	170.4	287.25	282.32
427	3.9	378.35	552	27.75	624.07	257	353.03	413.45
676	3.9	520.62	693	35.48	850.88	401.9	479.24	663.25
814	3.9	576.35	744	35.37	912.39	430.2	530.31	802.21
1000	3.9	632.31	794	35.27	972.21	458	580.32	979.96
200	6.8	183.92	380	23.33	413.90	150.5	185.32	182.31
300	6.8	252.58	448	32.68	532.55	241.7	240.65	282.77
427	6.8	315.47	499	35.63	613.71	290.4	295.71	413.15
676	6.8	384.84	570	35.66	701.55	332	352.5	663.7
814	6.8	405.79	589	35.66	724.61	343	371.12	800.55
1000	6.8	423.95	614	35.68	755.55	357.8	384.95	980.41
200	10	169.35	275	31.81	323.73	144.9	173.89	182.16
300	10	218.32	325	35.88	401.17	190.3	216.05	288.63
427	10	255.20	359	35.78	442.60	209.7	245.17	413.61
676	10	287.98	392	35.68	482.53	228.4	274.56	663.25
814	10	296.45	424	35.68	521.98	247.1	279.62	802.21
1000	10	303.31	431	35.68	530.78	251.2	287.46	980.57

ภาคผนวก ข. ผลการทดสอบการวัดค่าอิมพีเดนซ์และค่าความต้านทานในคนปกติ

Sex	Age (year)	Height (m)	Weight (kg)	BMI (kg/m ²)	Z maltron (Ohm)	Phase maltron (Ohm)	R maltron (Ohm)	XC maltron (Ohm)	Z measure (Ohm)	R measure (Ohm)
male	22	1.75	70	22.86	500	6.23	503.92	54.3	500.00	500
					499	6.26	502.98	54.5	500.00	462.5
					500	6.26	503.99	54.6	500.00	462.5
male	22	1.8	87	26.85	482	6.81	484.69	52.2	482.76	350
					481	6.85	483.77	52.5	482.76	362.5
					480	6.85	482.78	52.5	491.38	400
male	44	1.69	89	31.16	437	6.85	440.28	52.2	448.28	375
					439	6.85	442.32	52.5	448.28	425
					439	6.85	442.32	52.5	439.66	412.5
male	28	1.93	95	25.50	417	6.41	420.23	46.6	422.41	275
					413	6.51	416.35	46.9	413.79	325
					412	6.55	415.41	47.1	413.79	337.5
male	26	1.9	78	21.61	502	6.75	506.00	59.1	500.00	537.5
					502	6.75	506.00	59.1	500.00	525
					501	6.72	504.92	58.7	491.38	487.5
male	26	1.73	85	28.40	508	5.84	511.30	51.8	508.62	475
					514	6.37	517.38	57.1	517.24	462.5
					503	6.4	506.29	56.1	500.00	462.5
male	27	1.69	52	18.21	525	6.93	529.72	63.5	568.97	252.5
					526	6.97	530.81	63.9	577.59	257.5
					526	7.04	530.95	64.5	577.59	206.25
male	25	1.67	55	19.72	546	6.47	549.99	61.6	589.66	221.5
					545	6.47	548.98	61.5	587.93	185
					543	6.47	546.94	61.2	586.21	150
female	27	1.62	45	17.15	671	4.42	673.03	51.9	724.14	157.5
					671	4.42	673.03	51.9	725.86	157.5
					674	4.45	676.09	52.4	727.59	82.5

ภาคผนวก ค. เปรียบเทียบค่าใบໂອົມພີແດນ໌ທີ່ວັດໄດ້ຈາກເຄື່ອງ Maltron Bioscan 916S
ໃນບຸກຄູລ໌ທີ່ມີສຸຂພາພິເຕີຍບັນດອນທີ່ເປັນຫວັດ

	Impedance (Ohm)	Phase (Degree)	Resistance (Ohm)	Reactance (Ohm)
Sbj1 normal	508	6.02	505	55.0
Sbj1 sick	103	13.34	101	23.7
Sbj2 normal	501	6.74	499	60.0
Sbj2 sick	263	18.86	249	85.2

ศูນย์ວิทยาทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ๙. เอกสารนำเสนอผลงานทางวิชาการ

เกร็งวัดอิมพีเดนซ์ชีวภาพแบบสองแท่งจ่าย

2-source bio-impedance analyzer

ຂរណវគລ ពວກສົດທອງໝາວ¹, ນານະ ພົມຕະເທິດ² ແລະ ຂອງ ດີວຸນຫາກຕີ³

๑ សាស្ត្រហានិច្ចវិគ្គការរាល់ខ្លួនខ្លួន បង្កើតវិក្សាអតិថជ្ជ ទាំងអស់រាល់ខ្លួន

ถนนพหลโยธิน แขวงลาดพร้าว กรุงเทพฯ 10330 | โทรศัพท์: 086-989-6452 | E-mail: Yosuimongkol.S@student.chula.ac.th

^๒ ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ฉบับที่ 1 ใน เอกสารที่นักเรียน 03-ann 10330 ใบอนุญาต : 0-22-8-6517 E-mail: Mana.S@chula.ac.th

³ សារមិនត្រូវការពិនិត្យរបស់ខ្លួនដោយភាគីទាំងអស់ទៀត នៅពេលចាប់ផ្តើមបង្កើតជាអង់គ្លេស។

សាខាអាសយោបន់ ភ្នំពេញ ទី ៣៧៣៩ លេខទូរសព្ទ : ០៩៣៨៦ ៤២៥

หน้า ๑๘

จากนิจัยที่ศูนย์เทคโนโลยีการศึกษาและภาคการประดิษฐ์เกื้อรองดัน
ให้มีแผนธุรกิจวิสาหกิจโดยการใช้กระบวนการแก้ไขปัจจุบันร่วมกับกระบวนการใหม่ที่เปลี่ยนไป
เพื่อหลักเดิมอยู่ที่ต้นทางที่เกิดจากภัยคุกคาม ให้เกิดเครื่องที่ประดิษฐ์ขึ้นจะ
ประกอบด้วย 2 ส่วนหลักก็คือ ส่วนของแหล่งจ่ายกระแส และส่วนของ
วงจรวัดความต่างพื้นที่ หลักการศึกษาทางที่งานขนาดกลางด้วยการตัดก้าน
ตัวด้านหน้าเพื่อชา ตัวก้านประดิษฐ์ช่วย หลักตัดด้านหน้าตัดด้านหน้าก้านตัวก้านเป็น
ประดิษฐ์ตามแบบง่ายๆโดยขออนุญาตใช้เครื่องวินิชชาร์ด พบว่าสามารถตัดค่าความ
ต้านทานได้ในช่วง 427-814 Ω และตัดค่าความจุไฟฟ้าได้ในช่วง 10-47
μF ให้มีค่าส่วนประดิษฐ์การตัดเป็นเท่าของตัดค่าความต้านทานเพียง
ความจุไฟฟ้าอยู่ที่ประมาณ 0.998 ในขณะที่น้ำที่หลักแหล่งของมนต์รุ่งเรืองค่าความ
ตัดคลาดในการตัดด้านหน้าอยู่ที่ประมาณ -0.3-1.3% และน้ำที่หลักแหล่ง
ของมนต์รุ่งเรืองค่าความติดคลาดในการตัดด้านหน้าที่ประมาณ

ก้าวสู่ความสำเร็จ: คุณพิมพ์ลงชื่อว่าตาม แบบฟอร์มที่แนบมาด้วย แล้วอ่าน

Abstract

The present paper reports a construction of bio-impedance analyzer using both direct and alternative current source replacing the conventional phase shift measurement to avoid the measure problem. The system consists of 2 main parts: constant current sources and potential measuring circuit. The system was tested in measuring pure resistor, pure capacitor, and parallel circuit of resistor and capacitor as a model of tissues or cells. It was found that the system could measure resistance and capacitance in the range of 427-814 Ω and 10-47 nF, respectively. The coefficient of determination was 0,998. The error of

resistance and capacitance measurement were $-0.3 \pm 1.3\%$ and $2.3 \pm 6.0\%$, respectively.

Keywords: bio-impedance, current source, tissue

卷之三

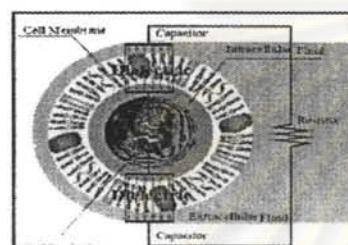
การวัดความต้านทานเพื่อแสดงรัชวิภาคทางเรื่องในไออกซิฟีเดนซ์ (bio impedance) นั้น ถือเป็นการวัดกระแสไฟฟ้าที่ประดิษฐ์มาไว้สำหรับ
เพื่อต้องการวัดระดับ เนื่องจากมันต้องมีสมบัติของเมื่อต้องให้ผลลัพธ์ที่
คาดหมายไว้ ตามที่ ลักษณ์ก็อนุญาตให้ดำเนินไปในการตรวจสอบว่ามีสิ่งใดอยู่ทาง
ทางกายภาพ ซึ่งจะต้องไม่เกินค่าทางที่ต้องการที่กำหนด ถ้าประดิษฐ์ความต้านทานไว้
ทางเดียวแล้ว ถ้าประดิษฐ์ให้ทางทั้งสองทาง ก็จะได้ผลลัพธ์ที่
คาดหมายไว้ ไม่ถูกปั่นเสียก็ต้องความชัดเจน เมื่อจะหาความต้านทานเพื่อแสดงรัช
วิภาคทางเรื่อง ก็ต้องที่ไม่ต้องมีความเกินกว่าหนึ่งเท่าเดือนครึ่งให้ผลลัพธ์
อย่างรวดเร็วจึงมีแนวโน้ม ให้กับตัวอย่างน้ำนมประชุมก่อให้เกิด
การตรวจสอบว่ามีสิ่งใดอยู่ทางเดียว

ໄລຍະທີ່ໄປການ ແລ້ວອິນເຕີເລັນຮູ້ຂ່າຍເມນຸຈ ໄຫດການປື້ນຄວບແຫຼດ
ໄສ້ໄປເສດຖິນຄວາມທີ່ໄປເນັ້ນພັນ 50 mHz ທີ່ເຊິ່ງເກາະເພື່ອກຳເຫຼັດ
ຄວາມດໍາລົງທຶນໃຫ້ໄສເກີນເຕີເລັນຮູ້ຂ່າຍເມນຸຈ ນໍອອນກັນວັດຄ່າຄວາມ
ດໍາລົງທຶນທີ່ໄປການປະແນດຂ່າຍເມນຸຈເລື່ອເຫັນ [2] ອ່ອນໄວໃໝ່ຄົມດໍາລົງ
ດໍາລົງທຶນໃຫ້ເປີດຕົວ 0.5-1 ລະຫວ່າງ ເພື່ອມາຈຳດໍາລົງທຶນການປະແນດ
ດໍາລົງທຶນໃຫ້ໄສເກີນຄວນພຸດທະນີດໍາເປົ້າຮັບພັນ 1 kΩ ແລະ 10 kΩ ທີ່
ໄຫ້ເປັນຄວນຍາກທີ່ຄ່ານັດ ດາວວິທະນີເຊື້ອນດາວວິທະນີເຫຼັດຂຶ້ນ
ທີ່ເວົ້າວິສດົນທີ່ເຫັນຮູ້ຂ່າຍເມນຸຈ ໄດ້ຍັງໃຫ້ດໍາລົງທຶນໃຫ້ໄສເກີນເຕີເລັນ
ຮູ້ຂ່າຍເມນຸຈ ຈາກນັ້ນໃຫ້ເກີນເຕີເລັນຮູ້ຂ່າຍເມນຸຈ ໂດຍໃຫ້ຮົມຄວນການປະແນດ

๒๗๖

ໃຫຍ່ໄດ້ກຳນົດວ່າມີເປົ້າໃຫຍ່ທີ່ຈະມີຄວາມ

วงจรควบคุมอัตโนมัติที่มีชื่อว่าห้องแม่ข่าย หรือห้องแม่ข่ายของเครื่องซึ่งก่อให้เกิดความล่าช้าในกระบวนการ ประกอบด้วย 2 ส่วนคือหัวกัน ก็คือ หัวส่วนที่ออกแบบและติดตั้งกันไปประชิดที่ต่ออยู่กับห้องแม่ข่าย กัน โภคส่วนของหัวส่วนที่ออกแบบนั้นเป็นห้องแสดงผลการบาน้ำไปที่ห้องแม่ข่ายซึ่งก่อให้เกิดความล่าช้าในกระบวนการ โภคส่วนของหัวส่วนที่ออกแบบนั้นเป็นห้องแสดงผลการบาน้ำโดยอิเล็กทรอนิกส์ไปให้กับหัวที่ มีเซ็นเซอร์ในร่างกาย ในขณะเดียวกันก็จะมีประชิดๆไปใช้แสดงส่วนที่ต่อเข้าชื่องบัน ก่อความล่าช้าไปที่ห้องแม่ข่ายของห้องแม่ข่ายที่มีอยู่ในร่างกายอันได้แก่หนัง เศษผ้าที่ปูบน [3-4] ดังแสดงในรูปที่



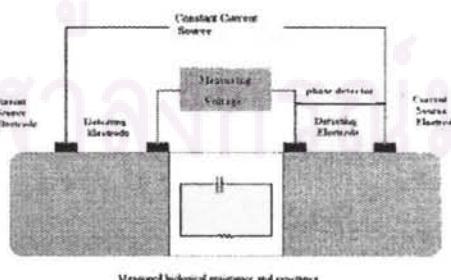
รูปที่ 1 แนวทางคิดอย่างไรให้สำเร็จบนนี้ดี些ในร่างกาย [5]

ค่าคอมมิชชันที่(1)ของเงื่อนไขของส่วนราชการได้รับหน้าที่ที่(1)และค่าคอมมิชชันที่(2)ของส่วนราชการที่(2);

$$Y = 1/Z = (1/R) + (j^* \omega^* C) \quad (1)$$

$$Z = (R - j \omega R^2 \mu_0 C) / (1 + R^2 \mu_0 C^2) \quad (2)$$

ไทยที่ Y เป็นตัวเพลค์มิลเลนเนียร์, Z เป็นตัวเด้มพีเพลนร์, R เป็นตัวความดีงาม, C เป็นตัวความประจักษ์ในที่ๆ บังเอิญ, แต่ D เป็นความดีซึ่งเป็น

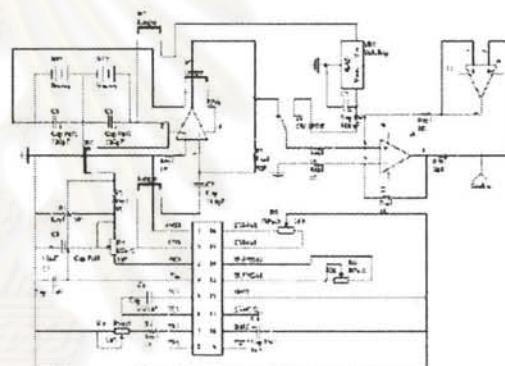


รุปที่ 2 การวัดความเสี่ยงของภัย ไดอิวี 4 อิสแลนด์ไทร์ด

3. ขั้นตอนการวิจัย

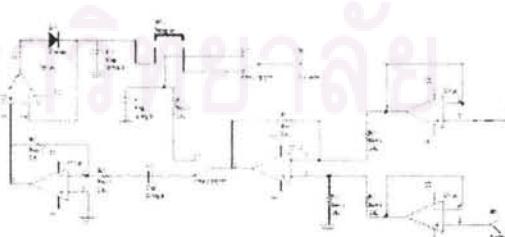
3.1 การออกแบบและประดิษฐ์เก้าอี้ร้านค้า

เก้าร์องที่ออกตอบน้ำเสียงเปรี้ยงดิบซึ่งเป็นประจำก่อนเข้าสู่ รวม 2 ช่วง คือส่วนของความเร็วที่เริ่มจากความเร่งต้นที่เกิดจากความต้องการ ญี่ปุ่นนี้ แสดงความเร็วที่เริ่มจากความเร่งต้นที่ 1 ลดลงเรื่อยๆ ไปสู่จุดที่ประดิษฐ์ขึ้น ประจำกับดัชนีสมองทั่วไป ส่วนแรงดึงที่เริ่มจากความเร่งต้นที่ความถี่ 50 kHz ขนาด 0.5 mA ทำให้เกิดอุบัติการณ์ที่มีขนาด 0.45 mA การสร้างดัชนีอุบัติการณ์ของเริ่มจากการ ธรรมชาติจะต้องก่อตั้ง โดยอัตโนมัติ ด้วยความถี่ 50 kHz สร้างโดยใช้ ไอซี XR2206 ในขณะที่เกิดอุบัติการณ์แล้วในไฟฟ้ากระแส ไฟฟ้าที่ต้องการ เครื่อง XLR2206 ซึ่งส่งอุบัติการณ์เร็วทันทีที่ห้องจะถูกต่อเข้าไปโดยสวิตซ์ เท่านั้น เพื่อรวมกระแสไฟฟ้าที่ต้องการ ที่ได้รับเข้ากับวงจร



ឧប្បរិយៈ ៣ គម្រោងការកិច្ចការណ៍នៃការបង្ហាញការងារ

บุญที่ ๔ แสดงถ้วนขอร่วงสวัสดิ์ก้าวหน้าล่ามพืชให้ฟ้าฟื้น
เกิดขึ้นระหว่างพิธีถวายไกรศพตัวเมือง ใบส่วนพระบาททรงร่วงลงไว้เรือง
ราชยานาคต่อไป เพื่อแสดงถวายความกันกลบก่อนในที่ก่อสร้าง สำนักกระ
วัดค่ำความลับพิเศษให้ฟ้าเป็น กรณีที่รักษาน้ำดัญญาและยกเศษศพกลับไปในกร
วัดจะได้ใช้มรณสัปน้ำของดินที่ดัญญาและ เพื่อได้การรักษาให้น้ำดัญญาดี
ไม่ฟ้ากรองเศษศพกลับที่วัดได้ ให้กดเนื้อเป็นไฟฟ้าขอร่วงเศษศพนี้ให้ชนิดก่อ^๑
ก้อนถ้วนของดินของดัญญาให้ฟ้ากรองเศษศพกลับ ถ่ายทอดมือให้ก้าวต่อไป
ล่างลักลิ่วไฟฟ้าเมื่อไห้กระยะเศษศพในกราวลัมพ์นั้นๆ ให้ร่างทรงลงความดี
สืบต่อเมืองตัวดัญญาและรากไม้ตอกไว้ก่อนที่จะร่างทรงรักษาความลับ
ต่อไปที่;



卷之三

ในเบื้องต้นการวัดค่าศักดิ์ไฟฟ้าที่ได้รับโดยใช้เกลือร่อง
ออกซิโอลอสโคป Tektronix TDS 2014, 100MHz four channels
digital storage oscilloscope

3.2 การออกแบบการทดสอบ

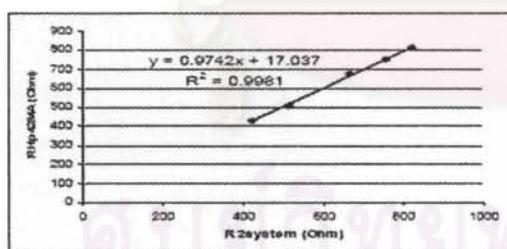
การทดสอบวงจรที่ได้ประดิษฐ์ขึ้น ทำได้ด้วยเครื่องมือและ
อุปกรณ์ที่วัดได้ภาคทรีโธส HP 4284A precision LCR meter ที่ความถี่ 50
kHz ในขั้นตอนที่ทำการวัดค่าความถี่ด้านท่านที่อยู่ในช่วง 427,
507,676,745 และ 814 Ω ตามลำดับ ด้านด้านหน้าที่ใช้ในการทดสอบคิดผลออก
 $\pm 1\%$ และวัดค่าตัวแปรเป็นประจุนิสิตไฟฟ้าโดยอัตโนมัติที่อยู่ในช่วง 10.22,33 และ 47 nF ตามลำดับ โดยที่ทำการวัดค่าตัวแปรอย่างละ 3 ครั้ง

จากนั้นทำการวัดค่าของตัวด้านท่านที่ต้องการดันด้วยประจุ
พกหนาที่เขียนบนน้ำดื่มอื่น โดยเป็นการต่อผู้ช่วยตัวด้านท่านขนาด 427,
507,676,745 และ 814 Ω ตามลำดับ และตัวที่บันทึกประจุขนาด 10.22,33
และ 47 nF ที่นวนที่เดิน 20 ตัวอย่าง ทดสอบที่การวัดซึ่งตัวอ่อนแรง 2 ครั้ง

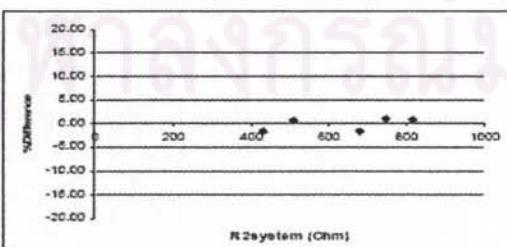
ขั้นตอนการวัดนี้จากการป้อนกระแสไฟตรงให้เก็บตัวอย่างซึ่ง
จะทำให้ได้รับเก็บประจุนิสิตไฟฟ้าของตัว ผลที่ได้จากการวัดศักดิ์ไฟฟ้า
ซึ่งสามารถนิยามหัวค่าความถี่ด้านท่านได้โดยตรง จากนั้นจะป้อนกระแส
ไฟกลับ 50 kHz ให้ดันด้วยตัวอย่าง แล้วจึงทำการประมวลผลหัวค่าความถี่ไฟฟ้า
โดยใช้สมการที่ 2

4. ผลการทดสอบและการวิเคราะห์ผล

รูปที่ 5 และ 6 แสดงผลการวัดค่าความถี่ด้านท่านที่ 3 และค่า
ความถี่ด้านท่านที่ 2 ให้ได้จากการที่ประดิษฐ์ขึ้น (R2system) เพื่อนับตัวที่ที่
ได้จากเกลือร่อง HP 4284A precision LCR จากรูปที่ 5 และ 6 สามารถอ่าน
ได้ว่า ใน การวัดค่าความถี่ด้านท่านอย่างเดียว วงจรที่ได้ทำการประดิษฐ์
ขึ้น สามารถวัดค่าด้านท่านที่ได้ในช่วง 427~814 Ω โดยมีค่า
สัมประสิทธิ์การอิจฉาประจุนิสิตไฟฟ้า 0.998 และมีตัวอ่อนของปอร์เชนต์
ค่าความถี่ด้านท่านจากการวัดอยู่ที่ $-0.3 \pm 1.3\%$

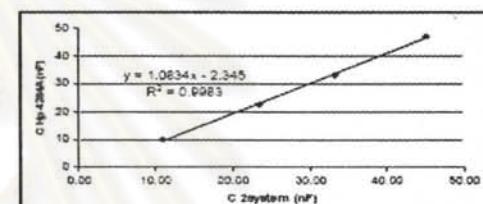


รูปที่ 5 ความถี่ด้านที่ 3 ระหว่างค่าความถี่ด้านท่านที่ได้รับโดยใช้ตัวนับตัว
ความถี่ด้านท่านที่ได้จากเกลือร่อง HP 4284A precision LCR

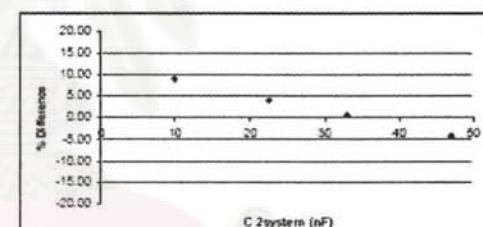


รูปที่ 6 แสดงเชิงลึกว่ามีผลของการวัดค่าความถี่ด้านท่าน
ที่ร่อง เพื่อนับตัวความถี่ด้านท่านที่ได้จากเกลือร่อง HP 4284A
precision LCR

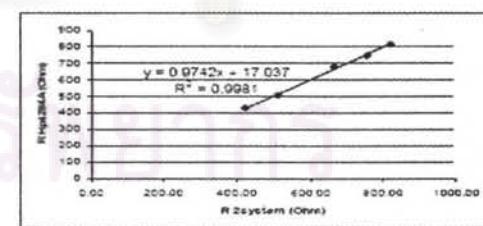
รูปที่ 7 และ 8 แสดงผลการวัดค่าความถี่ไฟฟ้าที่ได้เมื่อ
ทดสอบค่าความถี่ด้านท่านที่ 2 ให้ได้จากการที่ประดิษฐ์ขึ้น(C2system)
เพื่อนับตัวที่ได้จากเกลือร่อง HP 4284A precision LCR จากรูปที่ 7 และ 8 สามารถอ่าน
ได้ว่า ใน การวัดค่าความถี่ด้านท่านอย่างเดียว วงจรที่ได้ทำการประดิษฐ์
ขึ้น สามารถวัดค่าด้านท่านที่ได้ในช่วง 427~814 Ω โดยมีค่า
สัมประสิทธิ์การอิจฉาประจุนิสิตไฟฟ้า 0.998 และมีตัวอ่อนของปอร์เชนต์
ค่าความถี่ด้านท่านจากการวัดอยู่ที่ $-2.3 \pm 5.0\%$



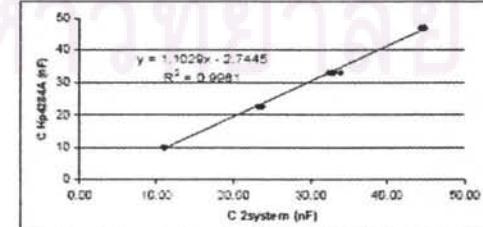
รูปที่ 7 ความถี่ด้านที่ 2 ระหว่างค่าความถี่ไฟฟ้าที่ได้รับโดยใช้ตัวนับตัว
ความถี่ไฟฟ้าที่ได้จากเกลือร่อง HP 4284A precision LCR



รูปที่ 8 แสดงเชิงลึกว่ามีผลของการวัดค่าความถี่ไฟฟ้าที่
ได้จากการที่ประดิษฐ์ขึ้น(C2system) เพื่อนับตัวความถี่ไฟฟ้าที่ได้จากเกลือร่อง HP 4284A precision
LCR



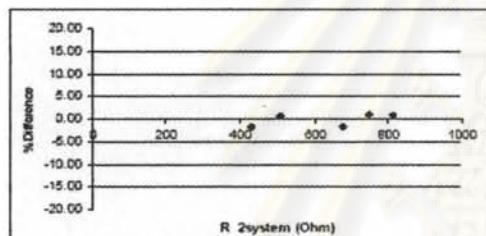
การวัดค่าความถี่ด้านที่ 2 แบบที่ 2



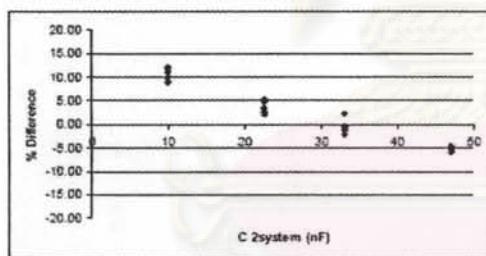
๔) การวัดค่าความถี่ไฟฟ้า

รูปที่ 9 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าที่ได้จากการวัดที่ประดิษฐ์ชื่นเบรีย์เพียงก้อนเดียวที่ใช้ในเก็บน้ำและค่าด้านกานันกันที่เป็นประดิษฐ์ กับค่าของค่าวัดด้านกานัน , ข) ค่าของดัวที่เป็นประดิษฐ์

รูปที่ 9 แสดงค่าความด้านกานันและค่าความถี่ไฟฟ้าที่ได้จากการวัดค่าที่ เป็นด้านกานันกันที่เป็นประดิษฐ์ไฟฟ้าที่อยู่ห่างกัน และรูปที่ 10 แสดง ค่าเบอร์ชีน์ค่าความคิดเหตุที่ได้จากการวัด จากรูปที่ 9 และ 10 พบว่า ระหว่างที่ประดิษฐ์ชื่นสามารถลดค่าค่าวัดด้านกานันได้ใน ช่วง 427-814 Ω มากกว่าค่าความถี่ไฟฟ้าได้ในช่วง 10-47 nF ให้เห็นว่า มีค่าความถี่ประดิษฐ์ ค่าการอินไซด์ของการวัดความด้านกานันและค่าวัดถี่ไฟฟ้าเท่ากับ 0.998 และมี ค่าเบอร์ชีน์ของค่าเบอร์ชีน์ค่าความคิดเหตุจากวัดค่าความถี่กานันอยู่ที่ -0.3 ±1.2% และนักวิทยาศาสตร์เชื่อว่าค่าความคิดเหตุของชุดทางวัดค่าความถี่ไฟฟ้าอยู่ที่ 2.3±6.0%



ก) ค่าความคิดเหตุของค่าวัดด้านกานัน



ข) ค่าความคิดเหตุของค่าวัดด้านกานัน

รูปที่ 10 อย่างที่ชื่นค่าความคิดเหตุในการวัดเป็นร่องเทียนก้อนเดียวที่ใช้ ในแบบเข้าสองค่าวัดด้านกานันกันที่เป็นประดิษฐ์ ค่าวัดด้านกานัน , ข) ดัวที่เป็นประดิษฐ์

4. สรุป

จากการทดลองที่ได้ร่วมที่ได้ประดิษฐ์ชื่น สามารถที่จะใช้ ไฟฟ้ากระชับกวนและกระชับสัมผัส ในการวัดค่าด้านกานันในช่วง 427-814 Ω และ วัดค่าด้านกานันที่เป็นประดิษฐ์ในช่วง 10-47 nF ให้ค่าความถี่ของ แม่เหล็ก ที่ได้จากการวัดค่าด้านกานันเดียว, ดัวที่เป็นประดิษฐ์เท่ากับ ดัวด้านกานัน ต่อขนาดนักที่ต้องการจะได้รับความแน่นอนของค่าที่ได้รับ ซึ่งแสดงว่าเรา สามารถที่จะใช้กระบวนการไฟฟ้าตรวจวัดค่านะเข้าไปในค่าความถี่ของค่า บุหุฟล์ที่ต้องการได้สำเร็จในกระบวนการวัดค่าความถี่ของค่าวัดด้านกานัน

โดยรายงานผลการทดลองว่าได้ใช้สามารถตรวจคุณสมบัติของค่าวัด ที่ได้จากการประดิษฐ์ได้ดีและรวดเร็วที่สุด ซึ่งต้องไปในอนาคตจะต้อง ที่ได้ประดิษฐ์ชื่นไปใช้ในการวัดค่าความถี่ของค่าวัดด้านกานันที่ได้รับการทดสอบ

โดยบุรีเมืองที่อยู่ในการวัดค่าความถี่ของค่าวัดที่ใช้ ความถี่ด้วยเครื่อง Maltron Bioscan 916S ที่ใช้ไฟฟ้ากระชับสัมผัสที่ความถี่ 50kHz

ค่าของค่าวัดด้านกานันที่ได้จากการประดิษฐ์ชื่น

ช่วงความถี่ที่ใช้งาน	0 Hz, 50 kHz
ขนาดของกระแสไฟฟ้าที่ใช้	0.45 mA, 0.5 mA
ช่วงอัมปิลิเมเตอร์ที่วัดได้	70.8-840 Ω
ช่วงความถี่ของค่าวัดด้านกานันที่วัดได้	427-814 Ω
ช่วงความถี่ไฟฟ้าที่วัดได้	10-47 nF

เอกสารอ้างอิง

- [1] R.Chaoshi, W.Huiyan, A.Yuan, S.Hong, and L.Guojing, Development of Electrical Bioimpedance Technology in The Future, Annual International Conference of the IEEE Engineering in Medicine and Biology Society, year 1998, volume 2
- [2] R.J.Liedtke, Principles of Bioelectrical Impedance Analysis, 1-Apr-1997
- [3] B. R.Di Iorio, L. Scalfi, V. Terracciano, and V. Bellizzi, A systematic evaluation of bioelectrical impedance measurement after hemodialysis session, Kidney International, year 2004, volume 65, pages 2435-2440
- [4] S. Grimnes and O. Martinsen, Bioimpedance & Bioelectricity, Academic Press, 2000
- [5] R.J.Liedtke, The fundamentals of Bioelectrical Impedance Analysis, 1-February-1998
- [6] M. K.Kuhlmann, F. Zhu, E. Seibert, and N. W.Levin, Bioimpedance, dry weight and blood pressure control: new methods and consequences, Current Opinion in Nephrology and Hypertension, year 2005, volume 14, pages 543-549



นายเดนนิส ลีดต์ ศัลยแพทย์ชาวอเมริกัน

แพทย์เชี่ยวชาญด้านวิทยาศาสตร์ทางเด็ก ศัลยแพทย์เด็ก งานบริโภคในเด็กที่สนใจเรื่อง อัมเนีย หลอดเลือดหัวใจเด็ก เด็กที่มีภาวะทางเด็ก เช่น โรคหัวใจเด็ก โรคหัวใจเด็ก ฯลฯ



นายเดนนิส ลีดต์ ศัลยแพทย์ชาวอเมริกัน

แพทย์เชี่ยวชาญด้านวิทยาศาสตร์ทางเด็ก ศัลยแพทย์เด็ก งานบริโภคในเด็กที่สนใจเรื่อง อัมเนีย หลอดเลือดหัวใจเด็ก ฯลฯ



นายเดนนิส ลีดต์ ศัลยแพทย์ชาวอเมริกัน

แพทย์เชี่ยวชาญด้านวิทยาศาสตร์ทางเด็ก ศัลยแพทย์เด็ก งานบริโภคในเด็กที่สนใจเรื่อง อัมเนีย หลอดเลือดหัวใจเด็ก ฯลฯ

ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นายยศมงคล สวัสดิ์ศุภะนำร เกิดวันที่ 5 กุมภาพันธ์ พ.ศ.2524 ที่จังหวัดกรุงเทพมหานคร
สำเร็จการศึกษาวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิทยาศาสตรการแพทย์ มหาวิทยาลัยมหิดล เมื่อพ.ศ. 2549
และเข้าศึกษาต่อในหลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาชีวกรรมชีวเวช จุฬาลงกรณ์
มหาวิทยาลัย เมื่อพ.ศ. 2550

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย