

รายการอ้างอิง

1. Bill Moyer. Low-Power Design for Embedded Processors. Proceedings of the IEEE Vol. 89, No. 11 (November 2001): 1576-1587.
2. Jaewon Oh and Massoud Pedram. Gated Clock Routing for Low-Power Microprocessor Design. IEEE Transactions on Computer-Aided Design of Integrated Circuits and Systems Vol. 20, No. 6 (June 2001): 715-722
3. Michael Gschwind, Valentina Salapura, and Dietmar Maurer. FPGA Prototyping of a RISC Processor Core for Embedded Applications. IEEE Transactions on Very Large Scale Integration (VLSI) Systems Vol. 9, No. 2 (April 2001): 241-250
4. A. Tansathit and E. Leelarasmee. A Design of a TV Microcontroller Chip with Built-in Thai-English On Screen Display. Engineering Transactions, a Research Publication of Mahanakorn University of Technology (May 1999):129-134.
5. Hing-Yip Tong. A single chip micro-computer for A/V monitor and TV Receiver. IEEE Transactions on Consumer Electronics Vol. No. (November 1990): 825-831
6. Alf-Egil Bogen, Vegard Wollan. AVR Enhanced RISC Microcontrollers. ATMEL Development Center, Trondheim, Norway
7. Microchip Technology Inc. PIC16C6X 8-Bit CMOS Microcontrollers. <http://www.microchip.com>
8. Atmel Corporation .AT90S1200 8-Bit AVR Microcontroller Data Sheet. <http://www.atmel.com/>
9. Philips Semiconductors. SAA55XX TV microcontrollers with Closed Captioning and On-Screen Display. Preliminary specification, February 2000.
10. Zilog. Z9036x 32 KWORD TELEVISION CONTROLLER WITH OSD. CAMPBELL, Cannada, 1999
11. Motorola. 68HC05CCV Technical Data. United State of America, 1996.
12. Xilinx Incorporation. The Programmable Logic Data Book 2000. United State of America, 2000.
13. Alcatel Microelectronics. C05M Design Rule Manual Supplement for Analogue Option. April 1999

14. อัยฎางค์ แทนสถิตย์. การพัฒนาที่วิโมครคอนโทรลเลอร์ที่สามารถถอดรหัสคำบรรยายภาพไทย-อังกฤษแบบออนไลน์. วิทยานิพนธ์ปริญญามหาบัณฑิต ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2541.
15. Dave Patterson. CS152 Computer Architecture and Engineering Notes to Lecturers Using Notes. <http://bwrc.eecs.berkeley.edu/classes/cs152/>, 2002
16. Victor P. Nelson, H. Troy Nagle, Bill D. Carroll, and J. David Irwin. Digital Logic Circuit Analysis & Design. 1st ed. New Jersey: Prentice-Hall, 1995
17. Robert J. Baron and Lee Higbie. Computer Architecture. 1st ed.: Addison-Wesley Publishing Company, 1994.



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



ภาคผนวก

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ก
รายละเอียดโปรแกรมส่วนควบคุมหลัก

MAIN.ASM

```

-----
CPU      "DEMO2.TBL"
HOF      "INT8"
WDLN     3
INCL     "D:\PROJECT\DEV_SW\ASM\IR.ASM"
INCL     "D:\PROJECT\DEV_SW\ASM\ISR.ASM"
;=*****
;This section defines alias name of memory.
;There are also define address of peripherals.
PWM_VT:      EQU    0000H
PWM_VOL:     EQU    0001H
PWM_BRI:     EQU    0002H
PWM_CON:     EQU    0003H
PWM_COL:     EQU    0004H
PWM_STL:     EQU    0005H
PB_CT:       EQU    001AH
PB_OUT:      EQU    001BH
OSD_R:       EQU    0017H
PA_CT:       EQU    0014H
PA_IN:       EQU    0016H
PA_OUT:      EQU    0015H
TC0_CT:      EQU    0018H
TC0_DT:      EQU    0019H
TC1_CT:      EQU    001CH
TC1_DT:      EQU    001DH
TC1_IC:      EQU    001FH
CH0:         EQU    8060H
M_FIELD:     EQU    8070H
M_CHANNEL:   EQU    8071H
M_DELAY:     EQU    8072H
M_RESPONSE:  EQU    8073H
M_IR:        EQU    8074H
M_TUNE:      EQU    8075H
M_IR_BIT:    EQU    8076H
M_MODE:      EQU    8077H
M_PIC:       EQU    8078H
M_BAR:       EQU    8079H
M_SHOW:      EQU    807AH
M_CAPTION:   EQU    807BH
M_CC:        EQU    807CH
M_R2TMP:     EQU    807EH
M_R3TMP:     EQU    807DH
M_R1TMP:     EQU    807FH
M_VDO:       EQU    80E0H
M_VOL:       EQU    80E1H
M_BRI:       EQU    80E2H
M_CON:       EQU    80E3H
M_COL:       EQU    80E4H
M_TRACK:    EQU    80E5H
M_CC2:       EQU    80E6H

```



```

M_PARITY:    EQU    80E7H
M_CURSOR:    EQU    80E8H
M_R14TMP:    EQU    80EFH
;-----

;=*****
;This section is the origin of main program.
;RESET ENTRY
    ORG    0000H
    JMP    MAIN
    JMP    MAIN
;INTERRUPT VECTOR ENTRY OF PORT A4
    ORG    0002H
    NOP
    JMP    PA4_INT
;INTERRUPT VECTOR ENTRY OF PORT A5
    ORG    0004H
    NOP
    JMP    PA5_INT
;-----

;f: DELAY *-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*
; CYCLE = N*71 + 12
DELAY:
    ST     R1,M(M_DELAY)
    MOV    R1,R2
    ST     R1,M(M_R2TMP)
    MOV    R1,R3
    ST     R1,M(M_R3TMP)
    LD     R1,M(M_DELAY)
    MOV    R2,R1
DELAY_LP:
    MOV    R1,#000DH
    MOV    R3,R1
    MOV    R1,#0001H
    NOP
    NOP
DEL_LP:
    SUB    R3,R1      ;13*4-1=51
    JMP    DEL_EX,ZE
    JMP    DEL_LP
DEL_EX:
    SUB    R2,R1
    JMP    DELAY_EX,ZE
    JMP    DELAY_LP   ;60*N-1
DELAY_EX:
    LD     R1,M(M_R2TMP)
    MOV    R2,R1
    LD     R1,M(M_R3TMP)
    MOV    R3,R1
    RET                    ;60*N-1+13+(3)
;-----

;f: TURN_ON *-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*
TURN_ON:
    ;Disable the global interrupt flag
    XOR    R1,R1

```

```

MOV    FLAG,R1
MOV    FLAG,R1
ST     R1,M(M_FIELD)      ;Reset Field

MOV    R1,#0023H      ;MUTE on, BAND = UHF
ST     R1,M(PB_OUT)
MOV    R1,#0F96H      ;20 mSEC
CALL   DELAY

;Get channel number
LD     R1,M(M_CHANNEL)
MOV    R14,R1
MOV    R1,#8000H
AND    R1,R14
;OR    R1,R1          ;DUMMY
JMP    OPEN_TV,ZE      ;If M_CHANNEL != 8XXX Then OpenTV
;Else OpneAV
MOV    R1,#0043H
ST     R1,M(PB_OUT)
MOV    R1,#90DEH      ;150 mSEC
CALL   DELAY
JMP    TURN_FIELD

OPEN_TV:
MOV    R1,#8060H
OR     R14,R1          ;Set R14 as index
LD     R2,M(R14)      ;Get the channel's data

;MOV   R1,#0023H      ;MUTE on, BAND = UHF
;ST    R1,M(PB_OUT)
;MOV   R1,#0D96H      ;20 mSEC
;CALL  DELAY

MOV    R1,R2          ;R1 <= the channel's data
AND    R1,#0003H      ;mask BAND
OR     R1,#0000H      ;MUTE on, BAND = data
ST     R1,M(PB_OUT)
LSR   R1,R2          ;Set tuning voltage
LSR   R1,R1
ST     R1,M(PWM_VT)
MOV    R1,#90DEH      ;150 mSEC
CALL   DELAY

LD     R1,M(PB_OUT)
AND    R1,#0003H      ;TURN ON, TV, REMOVE MUTE
ST     R1,M(PB_OUT)

TURN_FIELD:
MOV    R1,#0A000H      ;20 mSEC
CALL   DELAY
MOV    R1,#0000H
ST     R1,M(M_FIELD)
;Enable the global interrupt flag
MOV    R1,#8000H
MOV    FLAG,R1
MOV    R1,#0010H      ;prepare PA4 for field determine
ST     R1,M(PA_CT)

TURN_ONL:
LD     R1,M(M_FIELD)

```

```

MOV    R2,R1
MOV    R1,#0FF0H
AND    R2,R1
;OR    R2,R2          ;DUMMY
JMP    TURN_ONL,ZE
MOV    R1,#1400H
ST     R1,M(M_RESPONSE)
XOR    R1,R1
ST     R1,M(M_BAR)
ST     R1,M(80F0H)
ST     R1,M(M_CAPTION) ;OFF CAPTION
;A FIELD DETECTING IS RUNNING
RET

;-----
;s: INIT_DATA *-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*
INIT_DATA:
;Hardware initializations
MOV    R1,#0000H ;Disable the global interrupt flag
MOV    FLAG,R1
;PORT_B setting
MOV    R1,#0000H
ST     R1,M(PB_CT)
MOV    R1,#0083H ;Turn TV-Power off
ST     R1,M(PB_OUT)
;Set 4 lower bit of PORT_A as input port,
;enable PA4 and PA5's INT on their negative edge
MOV    R1,#0090H
ST     R1,M(PA_CT)
;Set TC0 as counter, count the falling edge of PA5
MOV    R1,#0006H
ST     R1,M(TC0_CT)
;Set TC1 as input capture function
;It captures on negative edge of PA6
;and it's counter is driven by CLK/8.
MOV    R1,#0883H
ST     R1,M(TC1_CT)
;Delay
MOV    R1,#0FFFEH
CALL   DELAY

;Load TV-setting data from EEPROM.
;[====*/ * /====>
MOV    R1,#0004H ;VOLUME
ST     R1,M(M_VOL)
MOV    R1,#00D0H ;BRIGHT CONTRAST COLOR
ST     R1,M(M_BRI)
ST     R1,M(M_CON)
ST     R1,M(M_COL)
MOV    R1,#CH0 ;SET INDEX TO CHO
MOV    R14,R1
MOV    R1,#8FFBH ;ITV DATA
MOV    R2,R1
MOV    R1,#0010H
MOV    R3,R1
MOV    R1,#0001H
INIT_DATA:

```

```

ST    R2,M(R14+)
SUB   R3,R1
;OR   R3,R3      ;DUMMY
JMP   INIT_DATA,NZ
MOV   R1,#0000H ;SET M_CHANNEL<= CHO
ST    R1,M(M_CHANNEL)
;SET VOL,BRIGHT,CONTRAST,COLOR
LD    R1,M(M_VOL)
ST    R1,M(PWM_VOL)
LD    R1,M(M_BRI)
ST    R1,M(PWM_BRI)
LD    R1,M(M_CON)
ST    R1,M(PWM_CON)
LD    R1,M(M_COL)
ST    R1,M(PWM_COL)
; > =====/ * /=====]
;Flag initializations
XOR   R1,R1
ST    R1,M(M_IR)
ST    R1,M(M_IR_BIT)
ST    R1,M(M_RESPONSE)
ST    R1,M(M_MODE)
ST    R1,M(M_SHOW)
ST    R1,M(M_CAPTION)
MOV   R1,#0000H
ST    R1,M(M_VDO)
MOV   R1,#0001H
ST    R1,M(M_PIC)
MOV   R1,#0080H
ST    R1,M(M_TRACK)
;/////DUMMY
MOV   R1,#0C000H
ST    R1,M(0C000H)
;/////DUMMY
JMP   INIT_DATA_BACK
;-----
;*****
;MAIN PROGRAM
MAIN:
      JMP   INIT_DATA ;Initialization
INIT_DATA_BACK:
      MOV   R1,#2000H
      CALL  DELAY
      CALL  TURN_ON
MAIN_LP:
      ;CHECK   IR PRESSING
      LD    R1,M(TC1_CT)
      MOV   R2,R1
      MOV   R1,#0400H
      AND   R1,R2
      OR    R1,R1      ;DUMMY
      JMP   IR_BACK,ZE
      JMP   IR_ACTION
IR_BACK:
      JMP   MAIN_LP
;-----

```


ภาคผนวก ข
รายละเอียดโปรแกรมส่วนถอดรหัสคำสั่งผู้ใช้

IR.ASM

```

-----
;PROGRAM'S RULES
;DON'T USE R5,R6,R7,R8,R9,R10,R11,R12,R13
;USE R2,R3,R4,R14,R15
;=*****
; SUB PROGRAMs
    ORG    0100H
;s: IR_ACTION-**-**-**-**-**-**-**-**-**-**-**-**-**-**-
;This sub-program determine IR command.
;Private resouce: R3,R4,TC1,M_IR,M_IR_BIT
;Output          : M_IR_CMD
;                M_RESPONSE, Display memory
;Input           : -
;Sub-->         : IR_DECODE
IR_ACTION:
    ;this section processes IR pluse.
        LD    R1,M(TC1_IC)
        MOV   R3,R1
        MOV   R1,#0883H
        ST    R1,M(TC1_CT)      ;CLEAR FLAG
        ST    R1,M(TC1_DT)      ;CLEAR TC1
        ;TEST PULS WIDTH
        MOV   R1,#0040H        ;MINIMUM PW.
        SUB   R1,R3
        JMP   IR_OUT,NC        ;R3 < 0040 ==> SPICE
        MOV   R1,#0600H        ;MAXIMUM PW OF HEAD
        SUB   R1,R3
        JMP   IR_OUT,CY        ;R3 > 0600 ==> INTERVAL SYMBOL
        MOV   R1,#0400H        ;LOWER HEAD PW
        SUB   R1,R3
        JMP   HEAD_FOUND,CY    ;0400 < R3 < 0600 ==> HEAD
        MOV   R1,#01D0H        ;LOWER LONG PULS
        SUB   R1,R3
        JMP   LONG_PULS,CY     ;01D0 < R3 < 0400 ==> LONG
SHORT_PULS:
    LD    R1,M(M_IR)          ;GET AND TEST STATE
    MOV   R1,R1
    ;OR    R1,R1              ;DUMMY
    JMP   IR_OUT,ZE          ;Don't process any things
    LD    R1,M(M_IR_BIT)      ;PROCESS
    LSR   R1,R1
    ST    R1,M(M_IR_BIT)      ;ADD 0 TO IR_BIT
    MOV   R1,#0001H
    ADD   R4,R1
    MOV   R1,#0010H
    XOR   R1,R4
    ;OR    R1,R1              ;DUMMY
    JMP   IR_COMPLETE,ZE     ;IF R4 == 16 THEN COMPLETE
    JMP   IR_BACK            ;Not complete
LONG_PULS:

```



```

LD      R1,M(M_IR)   ;GET AND TEST STATE
MOV     R1,R1
;OR     R1,R1        ;DUMMY
JMP     IR_OUT,ZE    ;Don't process any things
LD      R1,M(M_IR_BIT) ;PROCESS
LSR     R1,R1
MOV     R3,R1
MOV     R1,#8000H
OR      R1,R3
ST      R1,M(M_IR_BIT) ;ADD 1 TO IR_BIT
MOV     R1,#0001H
ADD     R4,R1
MOV     R1,#0010H
XOR     R1,R4
;OR     R1,R1        ;DUMMY
JMP     IR_COMPLETE,ZE ;IF R4 == 16 THEN COMPLETE
JMP     IR_BACK      ;Not complete
HEAD_FOUND:
MOV     R1,#0001H
ST      R1,M(M_IR)   ;STATE = 1
XOR     R4,R4        ;CLEAR PULS COUNTER
XOR     R1,R1
ST      R1,M(M_IR_BIT) ;CLEAR BIT
IR_OUT:
JMP     IR_BACK

;IR's code, check ID
IR_COMPLETE:
XOR     R1,R1
ST      R1,M(M_IR)   ;CLEAR STATE
MOV     R4,R1        ;CLEAR COMNTER
LD      R1,M(M_IR_BIT) ;CHECK 1111 1DDD DD11 1111
MOV     R3,R1
MOV     R1,#0F83FH
AND     R3,R1        ;ID CODE 0101 0XXX XX00 1010
MOV     R1,#500AH
XOR     R1,R3
;OR     R1,R1        ;DUMMY
JMP     IR_DECODE,ZE ;If ID is OK then IR_DECODE
;Else IR_ERROR
IR_ERROR:
XOR     R1,R1
ST      R1,M(M_IR_BIT)
MOV     R4,R1
JMP     IR_BACK

IR_DECODE_BACK:
MOV     R1,#OFFFEH
MOV     R3,R1
MOV     R1,#0001H
IR_LOOP:
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP

```

```

SUB   R3,R1
OR    R3,R3
OR    R3,R3
JMP   IR_LOOP,NZ
XOR   R1,R1
ST    R1,M(M_IR_BIT)
MOV   R4,R1
JMP   IR_BACK

```

```

;-----
;-----

```

```

IR_DECODE:
    LD    R1,M(M_IR_BIT)      ;Decode, get 5-bit code
    MOV   R3,R1
    MOV   R1,#07C0H
    AND   R1,R3
    LSR   R1,R1
    LSR   R1,R1
    LSR   R1,R1
    LSR   R1,R1
    LSR   R1,R1
    LSR   R1,R1
    LSR   R1,R1
    MOV   R3,R1

    MOV   R1,#80F0H
    MOV   R14,R1

    ;test mode, OPERATE or TUNE
    LD    R1,M(M_MODE)
    MOV   R4,R1
    MOV   R1,#0F00H
    AND   R1,R4
    ;OR   R1,R1 ;DUMMY
    JMP   IR_DEC0,ZE
    JMP   IR_TUNE          ;If M_MODE == 0F00 Then TUNE
IR_DEC0:
    ;Else OPERATE
    ;POWER code
    MOV   R1,#000AH
    XOR   R1,R3
    ;OR   R1,R1 ;DUMMY
    JMP   IR_DEC1,NZ
    JMP   IR_DO_POWER
IR_DEC1:
    ;Test mode, POWER is ON
    LD    R1,M(M_MODE)
    MOV   R4,R1
    MOV   R1,#0F000H
    AND   R1,R4
    ;OR   R1,R1 ;DUMMY
    JMP   IR_DEC1A,ZE
    JMP   IR_DECODE_BACK  ;If M_MODE == F000 Then BACK
IR_DEC1A:
    ;MUTE code

```

```

MOV R1,#0000H
XOR R1,R3
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP IR_DEC2,NZ
JMP IR_DO_MUTE
IR_DEC2:
;DISPLAY code
MOV R1,#000FH
XOR R1,R3
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP IR_DEC3,NZ
JMP IR_DO_DISPLAY
IR_DEC3:
;VOL+ code
MOV R1,#0006H
XOR R1,R3
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP IR_DEC4,NZ
JMP IR_DO_VOLUMEI
IR_DEC4:
;VOL- code
MOV R1,#0007H
XOR R1,R3
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP IR_DEC5,NZ
JMP IR_DO_VOLUMED
IR_DEC5:
;PIC code
MOV R1,#0001H
XOR R1,R3
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP IR_DEC6,NZ
JMP IR_DO_PIC
IR_DEC6:
;+ code
MOV R1,#0002H
XOR R1,R3
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP IR_DEC7,NZ
JMP IR_DO_PLUS
IR_DEC7:
;- code
MOV R1,#0003H
XOR R1,R3
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP IR_DEC8,NZ
JMP IR_DO_MINUS
IR_DEC8:
;- AV
MOV R1,#000DH
XOR R1,R3
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP IR_DEC9,NZ
JMP IR_DO_AV
IR_DEC9:
;SYS code
MOV R1,#0005H

```

```

        XOR    R1,R3
        ;OR    R1,R1 ;DUMMY
        JMP    IR_DEC13,NZ
        JMP    IR_DO_SYS
IR_DEC13:
        ;Test M_CHANNEL is TV:000X or AV:800X
        LD     R1,M(M_CHANNEL)
        MOV    R4,R1
        MOV    R1,#8000H
        AND    R1,R4
        ;OR    R1,R1 ;DUMMY
        JMP    IR_TV,ZE
        ;//// AV mode don't accept below key
        JMP    IR_DECODE_BACK
        ;////
IR_TV:
        ;CH+ code
        MOV    R1,#0008H
        XOR    R1,R3
        ;OR    R1,R1 ;DUMMY
        JMP    IR_DEC10,NZ
        JMP    IR_DO_CHUP
IR_DEC10:
        ;CH- code
        MOV    R1,#0009H
        XOR    R1,R3
        ;OR    R1,R1 ;DUMMY
        JMP    IR_DEC11,NZ
        JMP    IR_DO_CHDOWN
IR_DEC11:
        MOV    R1,#000FH
        SUB    R1,R3
        JMP    IR_N_OVER,NC
        MOV    R1,#0019H
        SUB    R1,R3
        JMP    IR_N_OVER,CY
        JMP    IR_DO_N
IR_N_OVER:
        ;CLK code
        MOV    R1,#000CH
        XOR    R1,R3
        ;OR    R1,R1 ;DUMMY
        JMP    IR_DEC12,NZ
        JMP    IR_DO_CLK
IR_DEC12:
        JMP    IR_DECODE_BACK
;-----
;-----
;=====
IR_DO_POWER:
        LD     R1,M(M_MODE)
        MOV    R2,R1

```

```

MOV     R1,#0F000H
AND     R1,R2
;OR     R1,R1 ;DUMMY
JMP     POWER_ON,NZ
POWER_OFF:
XOR     R1,R1
MOV     FLAG,R1
XOR     R1,R1
MOV     FLAG,R1
LD      R1,M(PB_OUT)
MOV     R2,R1
MOV     R1,#0080H
OR      R1,R2
ST      R1,M(PB_OUT)
MOV     R1,#0F000H
ST      R1,M(M_MODE)

MOV     R1,#0FFF0H
CALL    DELAY

JMP     IR_DECODE_BACK

POWER_ON:
MOV     R1,#0000H
ST      R1,M(M_MODE)
CALL    TURN_ON

JMP     IR_DECODE_BACK
;=====
IR_DO_N:
; //Action of N key
MOV     R1,#0019H
XOR     R1,R3
;OR     R1,R1 ;DUMMY
JMP     IR_N_X1,ZE
MOV     R1,#0001H
ADD     R3,R1
MOV     R1,#000FH
AND     R1,R3
JMP     IR_N_TURN_ON
IR_N_X1:
MOV     R1,#0000H
IR_N_TURN_ON:
ST      R1,M(M_CHANNEL)
CALL    TURN_ON
; // END Action of N key
JMP     IR_DECODE_BACK
;=====
IR_DO_MUTE:
MOV     R1,#0A9A0H ;ASCII M
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0AAA0H ;ASCII U
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0AA80H ;ASCII T
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0A8A0H ;ASCII E
ST      R1,M(R14+)

```



```

MOV R1,#00000H ;\0
ST R1,M(R14+)
ST R1,M(M_BAR)
;ACTION
MOV R1,#0000H
ST R1,M(PWM_VOL)
;END ACTION
JMP ADD_RESPONSE
;=====
IR_DO_VOLUMEI:
MOV R1,#M_VOL
CALL INC_256
JMP IR_DO_VOLUME
IR_DO_VOLUMED:
MOV R1,#M_VOL
CALL DEC_256
IR_DO_VOLUME:
MOV R1,#0AAC0H ;ASCII V
ST R1,M(R14+)
MOV R1,#0A9E0H ;ASCII O
ST R1,M(R14+)
MOV R1,#0A980H ;ASCII L
ST R1,M(R14+)
MOV R1,#0AAA0H ;ASCII U
ST R1,M(R14+)
MOV R1,#0A9A0H ;ASCII M
ST R1,M(R14+)
MOV R1,#0A8A0H ;ASCII E
ST R1,M(R14+)
MOV R1,#00000H ;\0
ST R1,M(R14+)
JMP ADD_RESPONSE
;=====
IR_DO_PIC:
LD R1,M(M_PIC)
MOV R4,R1
LD R1,M(M_RESPONSE)
MOV R3,R1
MOV R1,#0000H
XOR R1,R3
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP SKIP_CH_PIC,ZE ;If No-response
;Else change PIC
MOV R1,#0001H
ADD R4,R1
MOV R1,#0003H
AND R4,R1
;OR R4,R4 ;DUMMY
JMP SKIP_CH_PIC,NZ
;Else adjust 00 to 1
MOV R1,#0001H
OR R4,R1
SKIP_CH_PIC:
MOV R1,R4 ;Store PIC
ST R1,M(M_PIC)
MOV R1,#0F00H ;NONE code to write out
MOV R3,R1

```

```

IR_DO_PIC2I:
    MOV    R1,#0001H
    XOR    R1,R4
    ;OR    R1,R1 ;DUMMY
    JMP    IR_DO_BRIGHT,ZE
    MOV    R1,#0002H
    XOR    R1,R4
    ;OR    R1,R1 ;DUMMY
    JMP    IR_DO_CONTRAST,ZE
IR_DO_COLOR:
    MOV    R1,#0A860H ;ASCII C
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0A9E0H ;ASCII O
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0A980H ;ASCII L
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0A9E0H ;ASCII O
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0AA40H ;ASCII R
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0000H ;\0
    ST     R1,M(R14+)
    LD     R1,M(M_COL)
    ST     R1,M(M_BAR)
    JMP    ADD_RESPONSE
IR_DO_CONTRAST:
    MOV    R1,#0A860H ;ASCII C
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0A9E0H ;ASCII O
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0A9C0H ;ASCII N
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0AA80H ;ASCII T
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0AA40H ;ASCII R
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0A820H ;ASCII A
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0AA60H ;ASCII S
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0AA80H ;ASCII T
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0000H ;\0
    ST     R1,M(R14+)
    LD     R1,M(M_CON)
    ST     R1,M(M_BAR)
    JMP    ADD_RESPONSE
IR_DO_BRIGHT:
    MOV    R1,#0A840H ;ASCII B
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0AA40H ;ASCII R
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0A920H ;ASCII I
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0A8E0H ;ASCII G
    ST     R1,M(R14+)
    MOV    R1,#0A900H ;ASCII H

```

```

    ST    R1,M(R14+)
    MOV   R1,#0AA80H ;ASCII T
    ST    R1,M(R14+)
    MOV   R1,#0000H  ;\0
    ST    R1,M(R14+)
    LD    R1,M(M_BRI)
    ST    R1,M(M_BAR)
    JMP   ADD_RESPONSE
;=====

```

```
IR_DO_PLUS:
```

```

    MOV   R1,#M_VOL
    MOV   R2,R1
    LD    R1,M(M_PIC)
    ADD   R1,R2
    CALL  INC_256
    LD    R1,M(M_PIC)
    MOV   R4,R1
    JMP   IR_DO_PIC2I
;=====

```

```
IR_DO_MINUS:
```

```

    MOV   R1,#M_VOL
    MOV   R2,R1
    LD    R1,M(M_PIC)
    ADD   R1,R2
    CALL  DEC_256
    LD    R1,M(M_PIC)
    MOV   R4,R1
    JMP   IR_DO_PIC2I
;=====

```

```
IR_DO_DISPLAY:
```

```

    LD    R1,M(M_SHOW)
    MOV   R2,R1
    MOV   R1,#0F00H
    XOR   R1,R2
    ST    R1,M(M_SHOW)
    JMP   IR_DECODE_BACK
;=====

```

```
IR_DO_AV:
```

```

    LD    R1,M(M_CHANNEL)
    MOV   R2,R1
    MOV   R1,#08000H
    XOR   R1,R2
    ST    R1,M(M_CHANNEL)
    CALL  TURN_ON
    JMP   IR_DECODE_BACK
;=====

```

```
IR_DO_CHUP:
```

```

    LD    R1,M(M_CHANNEL)
    MOV   R2,R1
    MOV   R1,#0001H
    ADD   R2,R1
    MOV   R1,#0009H
    SUB   R1,R2
    ;OR   R1,R1 ;DUMMY
    JMP   CHUP_SKIP,NC
    XOR   R2,R2

```

```
CHUP_SKIP:
```

```

MOV    R1,R2
ST     R1,M(M_CHANNEL)
CALL   TURN_ON
JMP    IR_DECODE_BACK
;=====
IR_DO_CHDOWN:
LD     R1,M(M_CHANNEL)
MOV    R2,R1
MOV    R1,#0001H
SUB    R2,R1
JMP    CHDOWN_SKIP,NC
MOV    R1,#0009H
MOV    R2,R1
CHDOWN_SKIP:
MOV    R1,R2
ST     R1,M(M_CHANNEL)
CALL   TURN_ON
JMP    IR_DECODE_BACK
;=====
IR_DO_CLK:
MOV    R1,#0F00H
ST     R1,M(M_SHOW)
ST     R1,M(M_MODE)

LD     R1,M(M_CHANNEL)
MOV    R2,R1
MOV    R1,#8060H
OR     R1,R2
MOV    R2,R14           ;SAVE R14
MOV    R14,R1
LD     R1,M(R14)
MOV    R14,R2           ;RESTORE R14
ST     R1,M(M_TUNE)

MOV    R2,R1
MOV    R1,#0003H
AND    R2,R1

MOV    R1,#0002H
XOR    R1,R2
;OR    R1,R1 ;DUMMY
JMP    BAND1,ZE
MOV    R1,#0001H
XOR    R1,R2
;OR    R1,R1 ;DUMMY
JMP    BAND2,ZE
BAND3:
MOV    R1,#0AAA0H ;ASCII U
ST     R1,M(R14+)
MOV    R1,#0A900H ;ASCII H
ST     R1,M(R14+)
MOV    R1,#0A8C0H ;ASCII F
ST     R1,M(R14+)
MOV    R1,#0000H ;\0
ST     R1,M(R14+)
MOV    R1,#0013H
ST     R1,M(PB_OUT)

```

```

        JMP     IR_DECODE_BACK
BAND2:
        MOV     R1,#0AAC0H ;ASCII V
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0A900H ;ASCII H
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0A8C0H ;ASCII F
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0A5A0H ;ASCII -
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0A900H ;ASCII H
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0000H ;\0
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0011H
        ST      R1,M(PB_OUT)
        JMP     IR_DECODE_BACK

```

```

BAND1:
        MOV     R1,#0AAC0H ;ASCII V
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0A900H ;ASCII H
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0A8C0H ;ASCII F
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0A5A0H ;ASCII -
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0A980H ;ASCII L
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0000H ;\0
        ST      R1,M(R14+)
        MOV     R1,#0012H
        ST      R1,M(PB_OUT)
        JMP     IR_DECODE_BACK

```

```

;-----
IR_DO_SYS:

```

```

        MOV     R4,R14 ;SAVE R14
        MOV     R1,#8000H
        MOV     R14,R1
        MOV     R1,#0060H
        MOV     R2,R1
        MOV     R1,#0001H
        MOV     R3,R1
        MOV     R1,#0004H

```

```

SYS1:
        ST      R1,M(R14+)
        SUB     R2,R3
        JMP     SYS1,NZ

```

```

        MOV     R1,#8080H
        MOV     R14,R1
        MOV     R1,#0060H
        MOV     R2,R1
        MOV     R1,#0004H

```

```

SYS2:
        ST      R1,M(R14+)
        SUB     R2,R3

```



```

JMP     SYS2,NZ

MOV     R14,R4           ;RESTORE R14

MOV     R1,#0000H
ST      R1,M(M_CURSOR)

XOR     R1,R1
ST      R1,M(M_BAR)
MOV     R1,#0A860H      ;ASCII C
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0A820H      ;ASCII A
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0AA00H      ;ASCII P
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0A400H      ;ASCII ' '
ST      R1,M(R14+)

LD      R1,M(M_CAPTION)
MOV     R2,R1
MOV     R1,#0F000H
AND     R1,R2
JMP     TURN_CC0,ZE ;OFF -> CC0
MOV     R1,#0F00H
AND     R1,R2
JMP     TURN_CC1,ZE ;CC0 -> CC1
TURN_CC_OFF:
MOV     R1,#0A9E0H      ;ASCII O
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0A8C0H      ;ASCII F
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0A8C0H      ;ASCII F
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0000H      ;\0
ST      R1,M(R14+)

XOR     R1,R1
ST      R1,M(M_CAPTION)
JMP     ADD_RESPONSE

TURN_CC0:
MOV     R1,#0A620H      ;ASCII 1
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0000H      ;\0
ST      R1,M(R14+)

MOV     R1,#0F000H
ST      R1,M(M_CAPTION)
JMP     ADD_RESPONSE

TURN_CC1:
MOV     R1,#0A640H      ;ASCII 2
ST      R1,M(R14+)
MOV     R1,#0000H      ;\0
ST      R1,M(R14+)

MOV     R1,#0FF00H

```

```

    ST    R1,M(M_CAPTION)
    JMP   ADD_RESPONSE

    JMP   IR_DECODE_BACK
;=====
ADD_RESPONSE:
    MOV   R1,#1400H
    ST    R1,M(M_RESPONSE)
    JMP   IR_DECODE_BACK
;=====
;-----
;*****
IR_TUNE:
    ;RETUN code
    MOV   R1,#001FH
    XOR   R1,R3
    ;OR   R1,R1 ;DUMMY
    JMP   IR_TUNE1,NZ
    JMP   TUNE_RET
IR_TUNE1:
    ;PP code
    MOV   R1,#001DH
    XOR   R1,R3
    ;OR   R1,R1 ;DUMMY
    JMP   IR_TUNE2,NZ
    JMP   TUNE_PP
IR_TUNE2:
    ;-- code
    MOV   R1,#001AH
    XOR   R1,R3
    ;OR   R1,R1 ;DUMMY
    JMP   IR_TUNE3,NZ
    JMP   TUNE_MEM
IR_TUNE3:
    ;+ code
    MOV   R1,#0002H
    XOR   R1,R3
    ;OR   R1,R1 ;DUMMY
    JMP   IR_TUNE4,NZ
    JMP   TUNE_UP
IR_TUNE4:
    ;- code
    MOV   R1,#0003H
    XOR   R1,R3
    ;OR   R1,R1 ;DUMMY
    JMP   IR_TUNE5,NZ
    JMP   TUNE_DOWN
IR_TUNE5:
    JMP   IR_DECODE_BACK
;=====
TUNE_RET:
    MOV   R1,#0000H
    ST    R1,M(M_SHOW)
    ST    R1,M(M_MODE)

```

```

LD    R1,M(PB_OUT)
MOV   R3,R1
MOV   R1,#00EFH
AND   R1,R3
ST    R1,M(PB_OUT)

LD    R1,M(M_CHANNEL)
MOV   R3,R1
MOV   R1,#8060H
OR    R1,R3
MOV   R14,R1
LD    R1,M(R14)
LSR   R1,R1
LSR   R1,R1
ST    R1,M(PWM_VT)

      JMP    IR_DECODE_BACK
;=====
TUNE_PP:
LD    R1,M(M_MODE)
MOV   R3,R1
MOV   R1,#00F0H
XOR   R1,R3
ST    R1,M(M_MODE)
JMP   IR_DECODE_BACK
;=====
TUNE_MEM:
MOV   R1,#0000H
ST    R1,M(M_MODE)
ST    R1,M(M_SHOW)
ST    R1,M(M_BAR)
MOV   R1,#0AA60H ;ASCII S
ST    R1,M(R14+)
MOV   R1,#0A820H ;ASCII A
ST    R1,M(R14+)
MOV   R1,#0AAC0H ;ASCII V
ST    R1,M(R14+)
MOV   R1,#0A8A0H ;ASCII E
ST    R1,M(R14+)
MOV   R1,#0000H ;\0
ST    R1,M(R14+)

LD    R1,M(PB_OUT)
MOV   R3,R1
MOV   R1,#00EFH
AND   R1,R3
ST    R1,M(PB_OUT)

LD    R1,M(M_CHANNEL)
MOV   R3,R1
MOV   R1,#8060H
OR    R1,R3
MOV   R14,R1
LD    R1,M(M_TUNE)
ST    R1,M(R14)

```

```

        JMP     ADD_RESPONSE
;=====
TUNE_UP:
        LD      R1,M(M_TUNE)
        MOV     R3,R1
        LD      R1,M(M_MODE)
        MOV     R4,R1
        MOV     R1,#00F0H
        AND     R1,R4
        ;OR     R1,R1 ;DUMMY
        JMP     TUP_X1,ZE
        MOV     R1,#0004H
        JMP     TUP_X2

TUP_X1:
        MOV     R1,#0200H

TUP_X2:
        ADD     R3,R1
        JMP     TUP_OK,NC
        ;VHFL(2)=>VHFH(1)=>UHF(3)
        MOV     R1,#0003H
        AND     R1,R3
        MOV     R4,R1
        ;TEST
        MOV     R1,#0003H
        XOR     R1,R4
        ;OR     R1,R1 ;DUMMY
        JMP     TUP_X3,NZ
        ;(3) ==> (2)
        MOV     R1,#0FFFEH
        AND     R3,R1
        MOV     R1,R3
        ST      R1,M(M_TUNE)
        LSR     R1,R1
        LSR     R1,R1
        ST      R1,M(PWM_VT)
        JMP     BAND1

TUP_X3:
        MOV     R1,#0002H
        XOR     R1,R4
        ;OR     R1,R1 ;DUMMY
        JMP     TUP_X4,NZ
        ;(2) ==> (1)
        MOV     R1,#0003H
        XOR     R3,R1
        MOV     R1,R3
        ST      R1,M(M_TUNE)
        LSR     R1,R1
        LSR     R1,R1
        ST      R1,M(PWM_VT)
        JMP     BAND2

TUP_X4:
        ;(1) ==> (3)
        MOV     R1,#0002H
        OR      R3,R1
        MOV     R1,R3
        ST      R1,M(M_TUNE)

```

```

        LSR    R1,R1
        LSR    R1,R1
        ST     R1,M(PWM_VT)
        JMP    BAND3

TUP_OK:
        MOV    R1,R3
        ST     R1,M(M_TUNE)
        LSR    R1,R1
        LSR    R1,R1
        ST     R1,M(PWM_VT)
        JMP    IR_DECODE_BACK
;=====
TUNE_DOWN:
        LD     R1,M(M_TUNE)
        MOV    R3,R1
        LD     R1,M(M_MODE)
        MOV    R4,R1
        MOV    R1,#00F0H
        AND    R1,R4
        ;OR    R1,R1 ;DUMMY
        JMP    TDN_X1,ZE
        MOV    R1,#0004H
        JMP    TDN_X2
TDN_X1:
        MOV    R1,#0200H
TDN_X2:
        SUB    R3,R1
        JMP    TDN_OK,NC
        ;VHFL(2)<=VHFH(1)<=UHF(3)
        MOV    R1,#0003H
        AND    R1,R3
        MOV    R4,R1
        ;TEST
        MOV    R1,#0003H
        XOR    R1,R4
        ;OR    R1,R1 ;DUMMY
        JMP    TDN_X3,NZ
        ;(3) ==> (1)
        MOV    R1,#0FFFDH
        AND    R3,R1
        MOV    R1,R3
        ST     R1,M(M_TUNE)
        LSR    R1,R1
        LSR    R1,R1
        ST     R1,M(PWM_VT)
        JMP    BAND2
TDN_X3:
        MOV    R1,#0002H
        XOR    R1,R4
        ;OR    R1,R1 ;DUMMY
        JMP    TDN_X4,NZ
        ;(2) ==> (3)
        MOV    R1,#0001H
        OR     R3,R1
        MOV    R1,R3
        ST     R1,M(M_TUNE)

```



```

        LSR    R1,R1
        LSR    R1,R1
        ST     R1,M(PWM_VT)
        JMP    BAND3
TDN_X4:
        ; (1) ==> (2)
        MOV    R1,#0003H
        XOR    R3,R1
        MOV    R1,R3
        ST     R1,M(M_TUNE)
        LSR    R1,R1
        LSR    R1,R1
        ST     R1,M(PWM_VT)
        JMP    BAND1
TDN_OK:
        MOV    R1,R3
        ST     R1,M(M_TUNE)
        LSR    R1,R1
        LSR    R1,R1
        ST     R1,M(PWM_VT)
        JMP    IR_DECODE_BACK
;=====
;-----

;*****
;=====
;///
INC_256:
        MOV    R15,R1
        LD     R1,M(R15)
        MOV    R2,R1
        MOV    R1,#0002H
        ADD    R2,R1
        MOV    R1,#0FF00H
        AND    R1,R2
        ;OR    R1,R1 ;DUMMY
        JMP    SKIP_INC,ZE
        MOV    R1,#00FFH
        MOV    R2,R1
SKIP_INC:
        MOV    R1,R2
        ST     R1,M(R15)
        ST     R1,M(M_BAR)
        MOV    R1,#0007H
        AND    R15,R1
        ST     R2,M(R15)
        RET
DEC_256:
        MOV    R15,R1
        LD     R1,M(R15)
        MOV    R2,R1
        MOV    R1,#0002H
        SUB    R2,R1
        MOV    R1,#0FFFCH
        AND    R1,R2
        ;OR    R1,R1 ;DUMMY

```

```
JMP    SKIP_DEC,NZ
MOV    R1,#0004H
MOV    R2,R1
SKIP_DEC:
MOV    R1,R2
ST     R1,M(R15)
ST     R1,M(M_BAR)
MOV    R1,#0007H
AND    R15,R1
ST     R2,M(R15)
RET
```

;-----



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ค

รายละเอียดโปรแกรมส่วนชุดคำสั่งประจำสำหรับการขัดจังหวะ

ISR.ASM

```

-----
;PROGRAM'S RULES
;DON'T USE R2,R3,R4,R15
;SAVE R14

;*****
;This section contains interrupt-service routines (ISRs).
    ORG    0400H
;f: PA4_INT  -*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-
;This ISR determine a current field is Odd or Even.
;Private resouce: R12,TC0_DT
;Output          : M_FIELD
;Input           : M_FIELD
;M_FILED's values
;    0000 = reset,count Hsync pulses that occurs between
;           two Vsync pluses.
;    000F = counting Hsync is complete then determine this
;           field is Odd-field or Even-field.
;    00FF = This field is Odd-field.
;    FF00 = This field is Even-field.
PA4_INT:

    ST     R1,M(M_R1TMP)      ;save R1
    LD     R1,M(M_FIELD)     ;get M_FIELD
    MOV    R12,R1
    MOV    R1,#000FH
    XOR    R1,R12
    JMP    PA4_DETERMINE,ZE;If M_FIELD == 000F then Determine
    ST     R1,M(TC0_DT)      ;Clear TC0
    MOV    R1,#0000H
    XOR    R1,R12
    ;OR    R1,R1              ;DUMMY
    JMP    PA4_SWAP,NZ ;If M_FIELD != 0000 then SwapField
;0000:Reset state: It must disable PA5_INT (Hsync_INT)
    MOV    R1,#000FH        ;Next state = 000F
    ST     R1,M(M_FIELD)
    MOV    R1,#0010H        ;Clear PA4_INF, Disable PA5_INT
    ST     R1,M(PA_CT)
    LD     R1,M(M_R1TMP)     ;Restore R1
    RETI
;000F:Counting complete:
PA4_DETERMINE:
    LD     R1,M(TC0_DT)
    MOV    R12,R1
    ST     R1,M(TC0_DT)      ;Clear TC0
    MOV    R1,#0001H
    AND    R1,R12
    ;OR    R1,R1              ;DUMMY
    JMP    PA4_SKIP,ZE ;If number of Hsync is even number Then ODD-
FIELD

```

```

        MOV    R1,#0FF00H ;Else EVEN-FIELD
        ST     R1,M(M_FIELD)
        JMP    PA4_EXIT
PA4_SKIP:
        MOV    R1,#00FFH ;ODD-FIELD
        ST     R1,M(M_FIELD)
        JMP    PA4_EXIT
;00FF|FF00:Change field:
PA4_SWAP:
        SWP    R12,R12
        MOV    R1,R12
        ST     R1,M(M_FIELD)
        MOV    R1,#0050H
        ST     R1,M(M_TRACK)
;Field detecting is complete so PA5_INT is also enabled.
PA4_EXIT:
        MOV    R1,#0090H ;Clear INFs and enable INTs.
        ST     R1,M(PA_CT)
        LD     R1,M(M_R1TMP) ;Restore R1
        RETI
;f-----

;f: PA5_INT *-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*-*
;There are three major functions of PA5_INT.
; First,in the begining of Hsync pulse, it have to track
; Sync-Tip-Level voltage and provide Data-Slicing-Level(DSL)
; voltage in line 10 to 18 of even field.
; Second,it extracts closed-caption data inserted in line 18 even
field.
; Third, it perform OSD function.
;Private resouce: R5,R6,R7,R8,R9,R13,R14
;Input(flag) : M_FIELD,TCO_DT
; M_TUNE,M_CHANNEL,M_RESPONSE[*],M_DIS_CH
; Display memory at 80F0-80FA
; M_CAPTION, CC display memory
;[*] will be changed by this ISR.

PA5_INT:
        ST     R1,M(M_R1TMP) ;SAVE R1
        MOV    R1,R14
        ST     R1,M(M_R14TMP) ;SAVE R14
        LD     R1,M(TCO_DT) ;LINE TO R5
        MOV    R5,R1

        MOV    R1,#000DH
        SUB    R1,R5
        JMP    PA5_XX0,CY ;
        JMP    TRACK ;JUMP TO TRACK IF R5 =< 15

PA5_XX0:
; MOV R1,#000FH
; XOR R1,R5
; JMP PA5_XX1,NZ
; JMP DATA_SLICE17
;PA5_XX1:
        MOV    R1,#0010H
        XOR    R1,R5

```

```

        JMP     PA5_XX2,NZ
        JMP     DATA_SLICE18
PA5_XX2:
        MOV     R1,#0011H
        XOR     R1,R5
        JMP     PA5_XX3,NZ
        JMP     DATA_SLICE19
PA5_XX3:

        MOV     R1,#0017H
        XOR     R1,R5
        JMP     PA5_XX5,NZ
        JMP     TRACK_END
PA5_XX5:

        MOV     R1,#0018H
        XOR     R1,R5
        JMP     PA5_XX4,NZ
        JMP     DECODE_CC
PA5_XX4:

        MOV     R1,#0040H
        SUB     R1,R5
        JMP     PA5_X1,CY
        JMP     PA5_OUT
PA5_X1:
        MOV     R1,#0060H
        SUB     R1,R5
        JMP     PA5_X2,CY
        JMP     CHANNEL_LINE
PA5_X2:
        MOV     R1,#0070H
        SUB     R1,R5
        JMP     PA5_X3,CY
        JMP     CONTROL_LINE
PA5_X3:
        MOV     R1,#0080H
        SUB     R1,R5
        JMP     PA5_X4,CY
        ;TEST MODE
        LD     R1,M(M_MODE)
        MOV     R6,R1
        MOV     R1,#0F00H
        AND     R1,R6
        ;OR     R1,R1 ;DUMMY
        JMP     PA5_X31,ZE
        JMP     BAR_TUNE
PA5_X31:
        JMP     BAR_LINE
PA5_X4:
        MOV     R1,#0090H
        SUB     R1,R5
        JMP     PA5_X5,CY
        JMP     FINE_LINE
PA5_X5:
        MOV     R1,#00C0H
        SUB     R1,R5

```



```

        JMP     PA5_X6,CY
        JMP     PA5_OUT
PA5_X6:
        MOV     R1,#00F0H
        SUB     R1,R5
        JMP     PA5_X7,CY
        JMP     OSD
PA5_X7:
        JMP     PA5_OUT

```

```

;=====

```

```

CONTROL_LINE:

```

```

        LD      R1,M(M_MODE)
        OR      R1,R1
        ;OR     R1,R1          ;DUMMY
        JMP     CONTROL_X2,NZ
        LD      R1,M(M_RESPONSE)
        OR      R1,R1
        ;OR     R1,R1          ;DUMMY
        JMP     CONTROL_X1,NZ
        JMP     PA5_OUT          ;OUT OF RESPONSE

```

```

CONTROL_X1:

```

```

        MOV     R7,R1          ;DECREASING TIMER
        MOV     R1,#0001H
        SUB     R7,R1
        MOV     R1,R7
        ST      R1,M(M_RESPONSE)

```

```

CONTROL_X2:

```

```

        MOV     R1,#0002H
        CALL    DELAY

        MOV     R7,R5          ;SHIFT LEFT OF LINE
        ADD     R7,R5
        MOV     R1,#80F0H      ;SET R14 TO MEMORY DISPLAY
        MOV     R14,R1
        LD      R1,M(M_FIELD)  ;GET FIELD
        MOV     R13,R1
        MOV     R1,#0001H
        AND     R13,R1
        OR      R7,R13
        MOV     R1,#001FH
        AND     R7,R1          ;R7 CONTAIN 5 LOWER BIT
        MOV     R1,#000AH      ;START HSSR
        ST      R1,M(PB_CT)

```

```

RESPONSE_LP:

```

```

        LD      R1,M(R14+)
        MOV     R1,R1
        ;OR     R1,R1          ;DUMMY
        NOP
        JMP     RESPONSE_EXT,ZE
        OR      R1,R7
        MOV     R13,R1
        LD      R1,M(R13,000H)
        ST      R1,M(OSD_R)
        NOP
        NOP
        NOP

```

```

NOP
NOP
NOP
JMP RESPONSE_LP
RESPONSE_EXT:
MOV R1,#0002H
ST R1,M(PB_CT)
JMP PA5_OUT
;=====
BAR_LINE:
LD R1,M(M_RESPONSE)
OR R1,R1
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP BAR_X1,NZ
JMP PA5_OUT ;OUT OF RESPONSE
BAR_X1:
MOV R7,R1 ;DECREASING TIMER
MOV R1,#0001H
SUB R7,R1
MOV R1,R7
ST R1,M(M_RESPONSE)

MOV R1,#0002H
CALL DELAY

LD R1,M(M_BAR)
MOV R6,R1
MOV R1,#00FFH
AND R6,R1
MOV R1,#0008H
MOV R7,R1
MOV R1,#000AH ;START HSSR
ST R1,M(PB_CT)
BAR_LP:
SUB R6,R7
JMP BAR_EXT,CY
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
MOV R1,#0FFFFH
ST R1,M(OSD_R)
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
JMP BAR_LP
BAR_EXT:
MOV R1,#0002H
ST R1,M(PB_CT)
JMP PA5_OUT
;=====
CHANNEL_LINE:
LD R1,M(M_SHOW)

```

```

OR      R1,R1
;OR     R1,R1      ;DUMMY
JMP     DIS_CH,NZ
LD      R1,M(M_RESPONSE)
OR      R1,R1
;OR     R1,R1      ;DUMMY
JMP     CHANNEL_X1,NZ
JMP     PA5_OUT      ;OUT OF RESPONSE
CHANNEL_X1:
MOV     R7,R1      ;DECREASING TIMER
MOV     R1,#0001H
SUB     R7,R1
MOV     R1,R7
ST      R1,M(M_RESPONSE)
DIS_CH:
MOV     R1,#0008H
CALL    DELAY

MOV     R7,R5      ;SHIFT LEFT OF LINE
MOV     R1,#001FH
AND     R7,R1      ;R7 CONTAIN 5 LOWER BIT

LD      R1,M(M_CHANNEL)
MOV     R6,R1
MOV     R1,#8000H
AND     R1,R6
;OR     R1,R1      ;DUMMY
JMP     DIS_AV,NZ

MOV     R1,#000AH      ;START HSSR
ST      R1,M(PB_CT)

LD      R1,M(M_CHANNEL)
ADD     R1,R1
ADD     R1,R1
ADD     R1,R1
ADD     R1,R1
ADD     R1,R1
OR      R7,R1
MOV     R1,#0A600H
OR      R7,R1
MOV     R13,R7
LD      R1,M(R13,00H)
ST      R1,M(OSD_R)
NOP
NOP
NOP
NOP

MOV     R1,#0002H
ST      R1,M(PB_CT)
JMP     PA5_OUT

DIS_AV:
MOV     R1,#000AH      ;START HSSR
ST      R1,M(PB_CT)

```

```

NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
MOV    R1,#0A820H
OR     R1,R7
MOV    R13,R1
LD     R1,M(R13,00H)
ST     R1,M(OSD_R)
NOP
NOP
NOP
NOP

```

```

NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP

```

```

MOV    R1,#0AAC0H
OR     R1,R7
MOV    R13,R1
LD     R1,M(R13,00H)
ST     R1,M(OSD_R)
NOP
NOP
NOP
NOP

```

```

MOV    R1,#0002H
ST     R1,M(PB_CT)
JMP    PA5_OUT

```

```

;-----
BAR_TUNE:

```

```

NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
MOV    R1,#0002H
CALL   DELAY

```

```

LD     R1,M(M_TUNE)
LSR   R1,R1
LSR   R1,R1

```

```

LSR   R1,R1
LSR   R1,R1
LSR   R1,R1

```

ศูนย์วิทยทรัพยากร

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

```

LSR    R1,R1
LSR    R1,R1
LSR    R1,R1
LSR    R1,R1

MOV    R6,R1
MOV    R1,#0004H
MOV    R7,R1

MOV    R1,#000AH    ;START HSSR
ST     R1,M(PB_CT)
TBAR_LP:
SUB    R6,R7
JMP    TBAR_EXT,CY
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
MOV    R1,#0FFFFH
ST     R1,M(OSD_R)
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
JMP    TBAR_LP
TBAR_EXT:
MOV    R1,#0002H
ST     R1,M(PB_CT)
JMP    PA5_OUT
;-----
FINE_LINE:
LD     R1,M(M_MODE)
MOV    R6,R1
MOV    R1,#00F0H
AND    R1,R6
;OR    R1,R1    ;DUMMY
JMP    FINE_X1,NZ
JMP    PA5_OUT    ;OUT OF RESPONSE
FINE_X1:
MOV    R1,#0002H
CALL   DELAY

MOV    R1,#000EH    ;START HSSR
ST     R1,M(PB_CT)

MOV    R7,R5    ;SHIFT LEFT OF LINE
ADD    R7,R5
LD     R1,M(M_FIELD)    ;GET FIELD
MOV    R13,R1
MOV    R1,#0001H
AND    R13,R1
OR     R7,R13
MOV    R1,#001FH
AND    R7,R1    ;R7 CONTAIN 5 LOWER BIT

```



```

MOV R1,#0A8C0H
OR R1,R7
MOV R13,R1
LD R1,M(R13,00H)
ST R1,M(OSD_R)
NOP
NOP

LD R1,M(M_TUNE)
LSR R1,R1
LSR R6,R1
MOV R1,#007FH
AND R6,R1
MOV R1,#0004H
MOV R7,R1
FINE_LP:
SUB R6,R7
JMP FINE_EXT,CY
NOP
NOP
NOP
MOV R1,#0FFFFH
ST R1,M(OSD_R)
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
JMP FINE_LP
FINE_EXT:
MOV R1,#0006H
ST R1,M(PB_CT)
JMP PA5_OUT
;=====
OSD:
LD R1,M(M_CAPTION)
MOV R6,R1
MOV R1,#0F000H
AND R1,R6
;OR R1,R1 ;DUMMY
JMP OSD_TT,NZ
JMP PA5_OUT
OSD_TT:
MOV R1,#0001H
CALL DELAY
LD R1,M(M_VDO)
MOV R14,R1
MOV R1,#8000H
OR R14,R1
LD R1,M(M_CAPTION)
MOV R8,R1
MOV R1,#0080H
AND R1,R8
OR R14,R1
;=====ABOVE,MID,BELOW=====

```

```

MOV   R8,R5           ;SHIFT LEFT OF LINE
ADD   R8,R5
LD    R1,M(M_FIELD)   ;GET FIELD
MOV   R7,R1
MOV   R1,#0001H
AND   R7,R1
OR    R8,R7
MOV   R1,#001FH
AND   R8,R1           ;R8 CONTAINS 5-LOWER BIT
;SELECT ABOVE,MID,BELOW
MOV   R1,#000DH       ;AMB
SUB   R1,R8           ;AMB
JMP   DO_ABOVE,NC     ;AMB A
MOV   R1,#0019H       ;MB
SUB   R1,R8           ;MB
JMP   DO_MID,NC       ;MB M

DO_BELOW:

MOV   R1,#0A000H
OR    R8,R1           ;R8 CONTAINS 5-LOWER BIT AND 3-UPPER BIT
MOV   R1,#0020H
MOV   R6,R1           ;R6 = 32
MOV   R1,#0001H
MOV   R7,R1           ;R7 = 1
MOV   R1,#10A0H
MOV   R10,R1          ;R10 = 10A0
MOV   R1,#0C00H
MOV   R11,R1          ;R11 = 0C00
MOV   R1,#10E0H
MOV   R5,R1           ;R5 = 10E0
NOP
NOP
MOV   R1,#000AH
NOP

ST    R1,M(PB_CT)
MOV   R1,#0E01FH
MOV   R9,R1           ;R9 = E01F

BELOW:
LD    R1,M(R14)
AND   R1,R10
JMP   USE_MID,ZE
LD    R1,M(R14)
AND   R1,R11
LSR   R13,R1
LSR   R13,R13
LD    R1,M(R14+)
AND   R1,R5
OR    R13,R1
OR    R13,R8

BACK:
LD    R1,M(R13,00H)
ST    R1,M(OSD_R)
SUB   R6,R7

```

```

        JMP     BELOW,NZ
        JMP     BELOW_EXIT
USE_MID:
        LD      R1,M(R14+)
        AND     R1,R9
        SWP    R1,R1
        OR      R1,R8
        MOV     R13,R1
        JMP     BACK

BELOW_EXIT:
        LD      R1,M(PB_CT)
        MOV     R6,R1
        MOV     R1,#0007H
        AND     R1,R6
        ST      R1,M(PB_CT)
        JMP     OSD_LINE

DO_ABOVE:
        NOP                    ;ADJUST TO MID
        NOP                    ;ADJUST TO MID
        NOP                    ;ADJUST TO MID

        MOV     R1,#0A000H
        OR      R8,R1          ;R8 CONTAINS 5-LOWER BIT AND 3-UPPER BIT
        MOV     R1,#0020H
        MOV     R6,R1          ;R6 = 32
        MOV     R1,#0001H
        MOV     R7,R1          ;R7 = 1
        MOV     R1,#0E01FH
        MOV     R10,R1         ;R10 = E01F
        MOV     R1,#13E0H
        MOV     R11,R1        ;R11 = 13E0
        NOP
        NOP
        NOP
        NOP

        MOV     R1,#000AH
        ST      R1,M(PB_CT)
        NOP
        NOP

ABOVE:
        LD      R1,M(R14)
        AND     R1,R10
        SWP    R1,R1
        OR      R1,R8
        MOV     R13,R1
        LD      R9,M(R13,00H)
        LD      R1,M(R14+)
        AND     R1,R11
        OR      R1,R8
        MOV     R13,R1
        LD      R1,M(R13,00H)
        OR      R1,R9
        ST      R1,M(OSD_R)
        SUB     R6,R7

```

```

        JMP     ABOVE,NZ

        LD     R1,M(PB_CT)
        MOV   R6,R1
        MOV   R1,#0007H
        AND   R1,R6
        ST    R1,M(PB_CT)
        JMP   OSD_LINE

DO_MID:
;LINE
        MOV   R1,#0A000H
        OR    R8,R1      ;R8 CONTAINS 5-LOWER BIT AND 3-UPPER BIT
        MOV   R1,#0020H
        MOV   R6,R1      ;R6 = 32
        MOV   R1,#0001H
        MOV   R7,R1      ;R7 = 1
        MOV   R1,#0E01FH
        MOV   R10,R1     ;R10 = E01F
        MOV   R1,#001EH
        MOV   R11,R1     ;R11 = 001E
        NOP
        NOP
        NOP
        NOP
        MOV   R1,#000AH

        ST    R1,M(PB_CT)
        MOV   R1,#01E0H
        MOV   R5,R1      ;R5 = 01E0
MID:
        NOP
        NOP
        NOP
        NOP
        LD    R1,M(R14+)
        AND   R1,R10
        SWP  R1,R1
        OR    R1,R8
        MOV   R13,R1
        NOP
        NOP
        LD    R1,M(R13,00H)
        ST    R1,M(OSD_R)
        SUB   R6,R7
        JMP   MID,NZ
MID_EXIT:
        LD    R1,M(PB_CT)
        MOV   R6,R1
        MOV   R1,#0007H
        AND   R1,R6
        ST    R1,M(PB_CT)
        JMP   OSD_LINE
;=====ABOVE, MID, BELOW=====

OSD_LINE:
        LD    R1,M(M_VDO)

```

```

MOV    R14,R1
MOV    R1,#001EH    ;LINE 30TH OR 31ST
MOV    R7,R1
AND    R7,R8
XOR    R7,R1
JMP    OSD_UP,ZE
JMP    OSD_SKIP

OSD_UP:
MOV    R1,#0020H
ADD    R14,R1
MOV    R1,#0060H
XOR    R1,R14
JMP    OSD_SKIP,NZ
MOV    R1,#0000H
AND    R14,R1

OSD_SKIP:
MOV    R1,R14
ST     R1,M(M_VDO)
JMP    PA5_OUT

;=====
DATA_SLICE17:
NOP
NOP
NOP
NOP
DATA_SLICE18:
NOP
NOP
NOP
NOP
DATA_SLICE19:
MOV    R1,#0000H
ST     R1,M(M_VDO)
NOP
NOP
MOV    R1,#0028H
MOV    R5,R1
MOV    R1,#0001H

PRE_DELAY:
SUB    R5,R1
OR     R5,R5
JMP    PRE_DELAY,NZ
MOV    R1,#0400H
MOV    R11,R1
XOR    R6,R6
XOR    R8,R8
MOV    R1,#0001H
MOV    R9,R1
NOP
;The first sample occurs at 192nd instruction.

RUN_IN:
LD     R1,M(PA_IN) ;1
AND    R1,R11      ;2
JMP    CLK_HIGH,NZ ;3->4
ADD    R6,R9       ;4 COUNT
MOV    R1,#0003H  ;5
XOR    R1,R6       ;6

```



```

    JMP    HEAD_LOW, ZE ;7->8
    NOP
    NOP
    NOP
    JMP    RUN_IN          ;11 12
CLK_HIGH:
    XOR    R6, R6          ;5
    ADD    R8, R9          ;6
    MOV    R1, #0008H     ;7
    XOR    R1, R8          ;9
    JMP    NO_DATA, ZE    ;10
    JMP    RUN_IN          ;11

```

```

HEAD_LOW:
    NOP
    NOP
    NOP
    XOR    R8, R8          ;12

```

```

HEAD_EDGE:
    LD     R1, M(PA_IN) ;1
    AND    R1, R11        ;2
    JMP    PRE_GET, NZ    ;3->4
    MOV    R1, #0001H     ;4
    ADD    R6, R1          ;5
    MOV    R1, #0007H     ;6
    XOR    R1, R6          ;7
    JMP    NO_DATA, ZE    ;8->9
    NOP
    NOP
    JMP    HEAD_EDGE     ;11 12

```

```

PRE_GET:
    MOV    R1, #0010H     ;1
    MOV    R6, R1          ;2
    MOV    R1, #0001H     ;3
    MOV    R7, R1          ;4
    MOV    R1, #0005H     ;5

```

```

PRE_GET_LP:
    SUB    R1, R7
    OR     R1, R1
    JMP    PRE_GET_LP, NZ ;+19 = 24
    XOR    R8, R8          ;CLEAR DATA
    XOR    R5, R5          ;CLEAR PARITY

```

```

GET_DATA:
    LD     R1, M(PA_IN)
    AND    R1, R11
    ADD    R1, R1
    ADD    R1, R1
    ADD    R1, R1
    ADD    R1, R1
    ADD    R1, R1
    LSR    R8, R8
    OR     R8, R1
    JMP    COUNT_PAR, NEG
    NOP

```

```

NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
GET_DATAX:
  NOP
  SUB    R6,R7
  OR     R6,R6
  JMP    GET_DATA,NZ
  JMP    SAVE_DATA
COUNT_PAR:
  MOV    R1,#0008H
  SUB    R1,R6
  JMP    CHAR1_PAR,CY
  MOV    R1,#0100H
  ADD    R5,R1
  NOP
  JMP    GET_DATAX
CHAR1_PAR:
  MOV    R1,#0001H
  ADD    R5,R1
  JMP    GET_DATAX
SAVE_DATA:
  MOV    R1,#7F7FH
  AND    R1,R8
  ST     R1,M(M_CC)
  MOV    R1,#0101H
  AND    R1,R5
  MOV    R1,R5
  ST     R1,M(M_PARITY)
NO_DATA:
  JMP    PA5_OUT
;=====
DECODE_CC:
  LD     R1,M(M_PARITY)
  MOV    R5,R1
  MOV    R1,#0FFFFH
  AND    R1,R5
  JMP    CC_XX1,NZ
  JMP    NO_DATA_CC
CC_XX1:
  ;TEST CTRL WD
  LD     R1,M(M_CC)
  SWP   R5,R1
  MOV    R1,#0F000H
  AND    R5,R1
  MOV    R1,#1000H
  XOR    R1,R5
  JMP    WRITE_TXT,NZ

  ;CTRL TEST REPEAT HERE
  LD     R1,M(M_CC)

```

```

MOV    R5,R1
LD     R1,M(M_CC2)
XOR    R1,R5
JMP    DECODE_READY,ZE    ;REPEAT OUT

;GET CC CHANNEL TO R6
LD     R1,M(M_CAPTION)
MOV    R6,R1
MOV    R1,#0800H
AND    R6,R1    ;R6 HOLD CHANNEL
LD     R1,M(M_CC)
SWP   R5,R1    ;R5 HOLD CC_CTRL

;TSET STATE
LD     R1,M(M_CAPTION)
MOV    R7,R1
MOV    R1,#000FH
AND    R7,R1
JMP    CC_RESET,ZE
;NOT RESET HERE

;TEST THE OTHER CC
MOV    R1,#0800H
AND    R1,R5
XOR    R1,R6
JMP    CC_OTHER,NZ
;MATCH CC HEAR

;SET F STATE
LD     R1,M(M_CAPTION)
MOV    R7,R1
MOV    R1,#000FH
OR     R1,R7
ST     R1,M(M_CAPTION)

;TEST IS EDM
MOV    R1,#142CH
OR     R1,R6
XOR    R1,R5
JMP    CC_NX3,NZ
;EDM
LD     R1,M(M_CAPTION)
MOV    R7,R1
MOV    R1,#0080H    ;GET DISPLAY PAGE
AND    R7,R1
MOV    R1,#8000H
OR     R1,R7

CLEAR:
MOV    R14,R1
MOV    R1,#0060H
MOV    R7,R1
MOV    R1,#0001H
MOV    R8,R1
MOV    R1,#0004H

EDM:
ST     R1,M(R14+)

```

```

SUB    R7,R8
JMP    EDM,NZ
JMP    DECODE_READY
CC_NX3:
;TEST IS EOC
MOV    R1,#142FH
OR     R1,R6
XOR    R1,R5
JMP    CC_NX1,NZ
;FILP PAGE
LD     R1,M(M_CAPTION)
MOV    R7,R1
MOV    R1,#00F0H
XOR    R1,R7
ST     R1,M(M_CAPTION)
JMP    DECODE_READY
CC_NX1:
;TEST IS ENM
MOV    R1,#142EH
OR     R1,R6
XOR    R1,R5
JMP    CC_NX2,NZ
;ENM
LD     R1,M(M_CAPTION)
MOV    R7,R1
MOV    R1,#0080H ;GET DISPLAY PAGE
AND    R7,R1
XOR    R7,R1
MOV    R1,#8000H
OR     R1,R7
JMP    CLEAR
CC_NX2:
;TEST IS LINE13
MOV    R1,#1360H
OR     R1,R6
XOR    R1,R5
JMP    CC_NX4,NZ
;MOV CURSOR
MOV    R1,#0000H
ST     R1,M(M_CURSOR)
JMP    DECODE_READY
CC_NX4:
;TEST IS LINE14
MOV    R1,#1440H
OR     R1,R6
XOR    R1,R5
JMP    CC_NX5,NZ
;MOV CURSOR
MOV    R1,#0020H
ST     R1,M(M_CURSOR)
JMP    DECODE_READY
CC_NX5:
;TEST IS LINE15
MOV    R1,#1460H
OR     R1,R6
XOR    R1,R5
JMP    CC_NX6,NZ

```

```

;MOV CURSOR
MOV R1,#0040H
ST R1,M(M_CURSOR)
JMP DECODE_READY
CC_NX6:
JMP DECODE_READY

```

```

CC_RESET:
;TEST IS RCL
MOV R1,#1420H
OR R1,R6
XOR R1,R5
JMP DECODE_READY,NZ
;SET F STATE
LD R1,M(M_CAPTION)
MOV R7,R1
MOV R1,#000FH
OR R1,R7
ST R1,M(M_CAPTION)
XOR R1,R1
ST R1,M(M_CURSOR)
JMP DECODE_READY

```

```

CC_OTHER:
;SET C STATE
LD R1,M(M_CAPTION)
MOV R7,R1
MOV R1,#0FFFCH
AND R1,R7
ST R1,M(M_CAPTION)
JMP DECODE_READY

```

```

DECODE_READY:
LD R1,M(M_CC)
NOP
ST R1,M(M_CC2)
XOR R1,R1
ST R1,M(M_PARITY)

```

```

NO_DATA_CC:
JMP PA5_OUT

```

```

;=====

```

```

WRITE_TXT:
;TSET STATE
LD R1,M(M_CAPTION)
MOV R7,R1
MOV R1,#0003H
AND R7,R1
JMP DECODE_READY,ZE
LD R1,M(M_CC)
SWP R5,R1
;WRITE TEXT
LD R1,M(M_CURSOR)
MOV R13,R1
LD R1,M(M_CAPTION)
MOV R7,R1
MOV R1,#0080H
AND R7,R1

```



```

XOR    R7,R1
MOV    R1,#8000H
OR     R13,R1
OR     R13,R7
;CHAR1
MOV    R1,#0FF00H
AND    R1,R5
SWP    R7,R1
ADD    R1,R1
ADD    R1,R1
ADD    R1,R1
ADD    R1,R1
ADD    R1,R1
LSR    R7,R7
LSR    R7,R7
LSR    R7,R7
OR     R1,R7
ST     R1,M(R13,00H)
;CHAR2
MOV    R1,#00FFH
AND    R1,R5
SWP    R7,R1
ADD    R7,R7
ADD    R7,R7
ADD    R7,R7
ADD    R7,R7
LSR    R1,R1
LSR    R1,R1
LSR    R1,R1
OR     R1,R7
ST     R1,M(R13,01H)
MOV    R1,#0002H
ADD    R1,R13
ST     R1,M(M_CURSOR)

JMP    DECODE_READY
;-----
PA5_OUT:
LD     R1,M(PA_CT)
MOV    R5,R1
MOV    R1,#0EFFH ;CLEAR INTERRUPT FLAG
AND    R1,R5
ST     R1,M(PA_CT)
LD     R1,M(M_R14TMP) ;RESTORE R14
MOV    R14,R1
LD     R1,M(M_R1TMP) ;RESTORE R1
RETI
;f-----
;-----
;*****
TRACK:
MOV    R1,#000DH
XOR    R1,R5
JMP    VDSDL,ZE
LD     R1,M(PA_IN)
MOV    R5,R1

```

```
MOV R1,#0400H
AND R1,R5
JMP TRACK_ADD,ZE
LD R1,M(M_TRACK)
ADD R1,#0004H
JMP TRACK_WORK
TRACK_ADD:
LD R1,M(M_TRACK)
SUB R1,#0004H
TRACK_WORK:
ST R1,M(PWM_STL)
ST R1,M(M_TRACK)
JMP PA5_OUT
VDSL:
LD R1,M(M_TRACK)
ADD R1,#0040H
JMP TRACK_WORK
TRACK_END:
MOV R1,#0058H
;LD R1,M(M_TRACK)
JMP TRACK_WORK
;-----
```



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สถาปัตยกรรมอย่างง่ายของไมโครคอนโทรลเลอร์โทรทัศน์ที่ถอดรหัสคำบรรยายภาพแบบซ่อนได้

A Simplified Architecture of a Closed Caption TV Microcontroller

คณิตพงศ์ เเพ็งวัน และ เอกชัย ลีลารัมย์

ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

เขตพญาไท กรุงเทพฯ 10330

โทรศัพท์ 0-2218-6537 โทรสาร 0-2218-6488 E-mail: kanitp@digital.ee.eng.chula.ac.th

บทคัดย่อ

ในบทความนี้ได้นำเสนอสถาปัตยกรรมอย่างง่ายของไมโครคอนโทรลเลอร์โทรทัศน์ที่สามารถถอดรหัสคำบรรยายภาพแบบซ่อนได้ ซึ่งประกอบด้วย หน่วยประมวลผลกลางแบบ RISC ทำงานด้วยความเร็ว 12 MIPS ที่สัญญาณนาฬิกาความถี่ 12 MHz และอุปกรณ์บริวารทั่วไป เช่น ตัวสร้างสัญญาณมอดูเลตแบบความกว้างพัลส์, ตัวตั้งเวลา-ตัวนับ, พอร์ตอินพุต-เอาต์พุต และตัวเปรียบเทียบแรงดัน ฟังก์ชันการทำงานทั้งหมดของชิปถูกควบคุมด้วยหน่วยประมวลผลกลาง รวมถึงฟังก์ชันการแสดงผลบนหน้าจอ และการแยกข้อมูลคำบรรยายภาพซึ่งใช้เทคนิคไบ-แอสด้วยระดับแรงดันแบบปรับได้ (Adaptable Bias-Level Technique)

Abstract

This paper presents a simplified architecture of a closed caption TV microcontroller. The architecture consists of a 16-bit RISC processor, running with speed of 12 MIPS at clock frequency of 12 MHz, and some general peripherals such as PWM generators, timer-counters, I/O ports, and a voltage comparator. The CPU performs all functions including OSD and caption data slicing. An adaptable bias-level technique is adopted in the data slicing function.

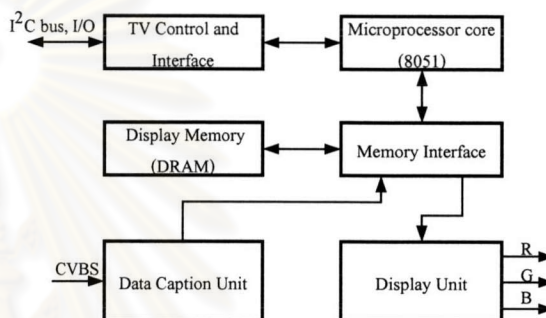
Keyword: TV Microcontroller, Closed-caption, VLSI design

1. คำนำ

การแสดงผลบนหน้าจอ (OSD: On Screen Display) เป็นฟังก์ชันสำคัญของเครื่องรับโทรทัศน์ในยุคปัจจุบัน เพื่อแสดงการตอบสนองต่อคำสั่งของผู้ใช้ และ แสดงคำบรรยายภาพ ไมโครคอนโทรลเลอร์โทรทัศน์ที่สามารถถอดรหัสคำบรรยายภาพได้ในท้องตลาดปัจจุบันดังเช่น ชิป SAAXX55 ของบริษัท Philips มีโครงสร้างตามรูปที่ 1 ประกอบด้วย 8051 เป็นหน่วยประมวลผลกลาง, หน่วยควบคุมและติดต่อกับโทรทัศน์, หน่วยความจำแสดงผล, หน่วยข้อมูลคำบรรยายภาพ และ หน่วยแสดงผล

หน่วยแสดงผลทำหน้าที่เป็น CRT controller เพื่อควบคุมการแสดงผลโดยเฉพาะ หน่วยประมวลผลกลางมีบทบาทในการแสดงผลด้วยการเขียนค่าลง SFR (Specific Function Register) เพื่อส่งพารามิเตอร์ให้กับหน่วยแสดงผลเท่านั้น การทำงานของหน่วยแสดงผลทำโดยการอ่าน

ข้อมูลจากหน่วยความจำแสดงผล แล้วนำมาสร้างรูปแบบตัวอักษร โดยอาศัยรูปแบบตัวอักษรที่เก็บอยู่ในฟอนต์รอม(Font ROM) ซึ่งอยู่ภายในหน่วยแสดงผล เมื่อได้รูปแบบที่ต้องการจึงส่งออกมาเป็นสัญญาณ RGB



รูปที่ 1 โครงสร้างของชิป SAAXX55 ของบริษัท Philips [3]

หน่วยข้อมูลคำบรรยายซึ่งภายในประกอบไปด้วยวงจรแปลงสัญญาณแอนะล็อกเป็นดิจิทัล และตัวช่วยประมวลผลสัญญาณวิดีโอ ทำหน้าที่แยกข้อมูลคำบรรยายภาพที่แทรกมาในสัญญาณภาพ (ในชิปของบริษัทอื่น ใช้วงจรแคมป์เพื่อยกระดับแรงดันเชิงคิพของสัญญาณวิดีโอให้คงที่ก่อนนำไปแยกข้อมูล ซึ่งวงจรแคมป์เป็นวงจรแอนะล็อกเช่นกัน)

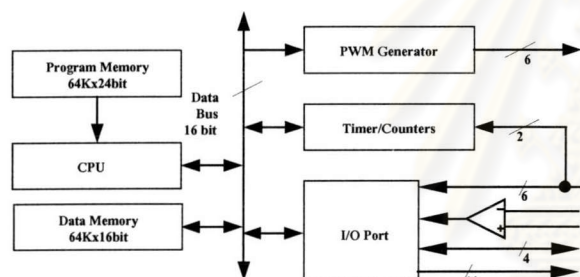
จากโครงสร้างดังกล่าวที่มีอุปกรณ์บริวารพิเศษ 2 ส่วนจะเห็นว่าภาระงานของหน่วยประมวลผลกลาง 8051 เป็นเพียง รับคำสั่งจากผู้ใช้ และควบคุมเครื่องรับโทรทัศน์ในส่วนที่เป็นการปรับภาพและเสียง และการปรับช่องสถานี ซึ่งเป็นภาระงานที่ไม่ซับซ้อน, ไม่ต้องการความเร็วในการประมวลผล, และมีปริมาณงานน้อย จึงเป็นการใช้งานหน่วยประมวลผลกลาง 8051 ซึ่งเป็นวงจรที่มีความซับซ้อนสูงอย่างไม่เต็มประสิทธิภาพ และการสร้างชิปดังกล่าวจำเป็นต้องเจือสารด้วยเทคโนโลยีสำหรับวงจรแอนะล็อกด้วยเพื่อให้ฟังก์ชันการทำงานในส่วนวงจรแอนะล็อกเป็นไปอย่างเที่ยงตรง

ดังนั้นในบทความนี้จึงนำเสนอไมโครคอนโทรลเลอร์โทรทัศน์ที่มีสถาปัตยกรรมอย่างง่ายมาควบคุมเครื่องรับโทรทัศน์และถอดรหัสคำบรรยายภาพแบบซ่อนได้ โดยฟังก์ชันการทำงานทั้งหมดถูกควบคุมด้วยหน่วยประมวลผลกลางที่สามารถประมวลผลด้วยความเร็วสูง ทำงานร่วมกับอุปกรณ์บริวารทั่วไปที่สามารถพบได้ในไมโครคอนโทรลเลอร์ใช้งาน

ทั่วไป ซึ่งจะทำให้วงจรทุกส่วนมีการะงานอย่างสม่ำเสมอ โดยเฉพาะหน่วยประมวลผลกลางจะเกิดสภาวะว่างงาน (Idle state) ก่อนข้างน้อยเป็นการใช้งานอย่างมีประสิทธิภาพ เนื่องด้วยเทคโนโลยีวงจรรวมในปัจจุบันสามารถสร้างหน่วยประมวลผลกลางที่มีความเร็วสูงพอที่จะทำงานแทนอุปกรณ์พิเศษดังกล่าวข้างต้นได้ อีกทั้งสามารถปรับปรุงฟังก์ชันการทำงานของชิปได้ง่ายกว่าเพราะแก้ไขในส่วนที่เป็นซอฟต์แวร์เท่านั้น และวงจรไมโครคอนโทรลเลอร์ที่นำเสนอมีส่วนประกอบเป็นวงจรดิจิทัล จึงสามารถนำไปใช้ด้วยเทคโนโลยีสำหรับวงจรดิจิทัลที่มีต้นทุนต่ำกว่าเทคโนโลยีสำหรับวงจรแอนะล็อก

2. สถาปัตยกรรม

ไมโครคอนโทรลเลอร์มีหน่วยประมวลผลกลางแบบริสก์(RISC) ขนาด 16 บิต ทำงานที่สัญญาณนาฬิกาความถี่ 12 MHz มีสถาปัตยกรรมเป็นแบบฮาร์วาร์ด แบ่งการทำงานเป็นไปป์ไลน์ 2 ขั้นตอน คือขั้นตอนเฟตช์ และขั้นตอนดำเนินการ ความเร็วในการประมวลผล 12 MIPS ใช้เวลา 1 รอบสัญญาณนาฬิกาต่อการดำเนินการ 1 คำสั่ง (ยกเว้นคำสั่งในการกระโดด โปรแกรมใช้เวลาดำเนินการ 2 รอบสัญญาณนาฬิกา)



รูปที่ 2 สถาปัตยกรรมของไมโครคอนโทรลเลอร์

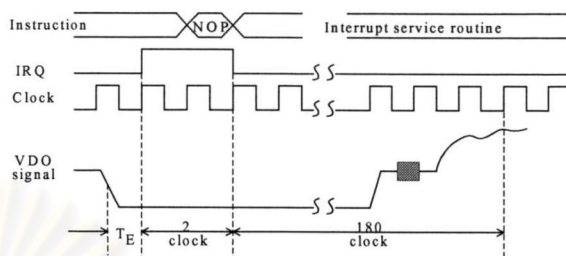
ส่วนอุปกรณ์รีจิสเตอร์ ประกอบด้วย ตัวสร้างสัญญาณมอดูเลตแบบความกว้างพัลส์, ตัวตั้งเวลา-ตัวนับ ขนาด 16 บิต 2 ชุด, พอร์ตอินพุต-เอาต์พุต, และ ตัวเปรียบเทียบแรงดัน

ตัวเปรียบเทียบแรงดันแม้ว่าเป็นวงจรที่มีอินพุตเป็นสัญญาณแอนะล็อกก็ตาม แต่สามารถนำไปใช้ด้วยเทคโนโลยีสำหรับวงจรดิจิทัลได้ เพียงแต่จะทำให้มีค่าแรงดัน Offset มากกว่าเทคโนโลยีสำหรับวงจรแอนะล็อก[5] เมื่อนำไปใช้งานผลของ Offset สามารถถูกกำจัดได้โดย อัลกอริทึมในหัวข้อที่ 4 (ดูรูปที่ 8)

อุปกรณ์รีจิสเตอร์ข้างต้นสามารถนำไปใช้ควบคุมเครื่องรับโทรทัศน์ได้ดังนี้ ตัวสร้างสัญญาณมอดูเลตแบบความกว้างพัลส์ใช้สร้างระดับแรงดันเพื่อควบคุมความถี่เสียง, ความเข้ม, ความสว่าง, และ ระดับสีของภาพ ตัวตั้งเวลา-ตัวนับใช้เพื่อกำหนดเส้นกวางของสัญญาณภาพ และใช้ฟังก์ชันอินพุตแคปเจอร์ เพื่อหาระยะห่างของพัลส์ของสัญญาณจากรีโมทคอนโทรลแล้วนำข้อมูลดังกล่าวไปถอดรหัสคำสั่ง โดยหน่วย

ประมวลผลกลาง และพอร์ตอินพุต-เอาต์พุตเพื่อติดต่อควบคุมวงจรโทรทัศน์ส่วนอื่น ๆ เช่น วงจรจูน เป็นต้น

3. การแสดงผลบนหน้าจอ



รูปที่ 3 ช่วงเวลาเริ่มแสดงผลบนหน้าจอของแต่ละเส้นภาพ

เนื่องจากหน่วยประมวลผลกลางทำการควบคุมการแสดงผล จังหวะการทำงานจึงต้องสอดคล้องกับสัญญาณภาพ เพื่อให้ตำแหน่งของจุดในแนวเส้นตรงเดียวกันในแนวตั้งที่อยู่คนละเส้นกวาง หรือตำแหน่งของจุดเดียวกันที่อยู่คนละเฟรม อยู่ใกล้เคียงกันมากที่สุด จะทำให้ตัวอักษรที่แสดงผลบนหน้าจอมีคุณภาพดี

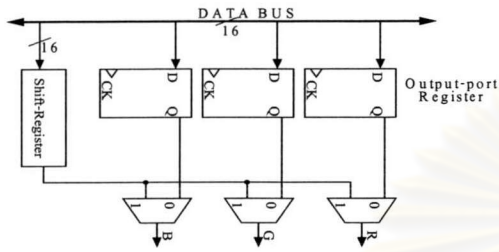
ดังนั้น โปรแกรมควบคุมการแสดงผลหน้าจอจึงถูกเก็บไว้ในชุดคำสั่งประจำสำหรับการขัดจังหวะ (ISR: Interrupt Service Routine) เมื่อเกิดขอบเขตของสัญญาณ H-Sync หน่วยประมวลผลกลางจะถูกขัดจังหวะการทำงาน และจะดำเนินการคำสั่งในชุดคำสั่งประจำสำหรับการขัดจังหวะใน 2 รอบสัญญาณนาฬิกาถัดมา หน่วยประมวลผลกลางสามารถตอบสนองการขัดจังหวะการทำงานเท่ากันทุกครั้งที่ (Uniform Interrupt-Response Time) ดังนั้นตำแหน่งของจุดที่แสดงผลบนหน้าจอจึงผิดพลาดเท่ากับ T_E (ดูรูปที่ 3) ซึ่งน้อยกว่า 83 nsec

ตัวอักษรที่แสดงผลบนหน้าจอมีความละเอียดของตัวอักษรขึ้นอยู่กับความถี่สัญญาณนาฬิกาจุด (Dot clock) ในเครื่องรับโทรทัศน์ทั่วไป สัญญาณนาฬิกาจุดเท่ากับ 12 MHz [2],[3] แสดงว่าทีวีไมโครคอนโทรลเลอร์ต้องส่งข้อมูลรูปแบบตัวอักษรออกไปให้วงจร PAL decoder ด้วยอัตราเร็ว 12 Mbit/sec ดังนั้นถ้าต้องการแสดงตัวอักษรที่มีความละเอียด 16 จุดใน 1 เส้นภาพ โดยใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ขนาด 16 บิต หน่วยประมวลผลกลางต้องทำงานอย่างน้อยที่สุด 6 คำสั่งคือ 3 คำสั่งต่อไปนี้

- อ่านข้อมูลจากหน่วยความจำแสดงผล (Display memory)
- อ่านข้อมูลรูปแบบอักษรจากฟอนต์รอมโดยใช้ข้อมูลจากหน่วยความจำแสดงผลเป็นตัวระบุตำแหน่ง
- เขียนข้อมูลรูปแบบอักษรให้รีจิสเตอร์เลื่อนข้อมูลออก

ซึ่งหน่วยประมวลผลกลางต้องสามารถประมวลผล ด้วยความเร็ว อย่างน้อยที่สุด 2.25 MIPS (= 3 instructions / (16 bit / 12 Mbit/sec)) และถ้าใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ 8 บิต ต้องมีความเร็ว 4.5 MIPS

เนื่องจากหน่วยประมวลผลกลางที่นำเสนอมีความเร็ว 12 MIPS ดังนั้นในการแสดงผล 1 ตัวอักษรหน่วยประมวลผลกลางจึงดำเนินการได้ 16 คำสั่ง ซึ่งเร็วเพียงพอที่คำนวณรูปแบบตัวอักษร โดยเฉพาะระบบตัวอักษรที่ซับซ้อนของภาษาไทย และสามารถใช้คำสั่งกระโดดในโปรแกรมแบบวนลูปเพื่อแสดงผลแบบต่อเนื่อง ซึ่งสามารถหลีกเลี่ยงการเขียนโปรแกรมแบบมาร์โครที่นิยมใช้งานที่ต้องการความเร็วแต่ใช้หน่วยความจำโปรแกรมจำนวนมาก



รูปที่ 4 โครงสร้างเอาต์พุตพอร์ตสำหรับแสดงผล

เมื่อหน่วยประมวลผลกลางคำนวณรูปแบบอักษรได้แล้ว ข้อมูลดังกล่าวจะถูกเขียนลงในรีจิสเตอร์เลื่อนข้อมูลขนาด 16 บิตซึ่งสัญญาณอนุกรมขาออกสามารถเลือกให้ออกทางขาของพอร์ตเอาต์พุตได้ 3 ขา (ตามรูปที่ 4) ทำหน้าที่เป็นสัญญาณ R, G, และ B ตามลำดับ รีจิสเตอร์ของพอร์ตเอาต์พุตทั้ง 3 ถูกเขียนให้มีค่าเป็น '0' ถ้าสัญญาณจากรีจิสเตอร์เลื่อนข้อมูลถูกเลือกให้ออกทั้ง 3 ขาพร้อมกันจะทำให้ได้จุดสีขาวบนหน้าจอ จากโครงสร้างดังกล่าวสามารถกำหนดสีของตัวอักษรได้ทั้งหมด 7 สี

4. การแยกข้อมูล

ข้อมูลคำบรรยายภาพแบบซ้อนได้สำหรับเครื่องรับโทรทัศน์ระบบ PAL จะถูกแทรกมาที่สัญญาณภาพเส้นกวางที่ 18 ในช่วงไร้อัญญาณภาพแนวตั้ง ในตอนเริ่มต้นของเส้นกวางหลังจากสัญญาณ Color burst มีสัญญาณ Clock Run-in เป็นสัญญาณซายน์มีแอมพลิจูด

50 IRE (140 IRE = 1 volt) ความถี่ 500 kHz จำนวน 7 ลูกคลื่นหลังจากนั้นเป็นข้อมูลดิจิทัล ซึ่งช่วงคาบ 1 บิตเท่ากับ 2 μsec ลอจิก '1' มีระดับแรงดัน 50 IRE ส่วนลอจิก '0' มีระดับแรงดัน 0 IRE ข้อมูล 3 บิตแรกจะมีค่าเป็น 001 เสมอและมีข้อมูลจำนวน 2 ไบต์ตามมามีลักษณะตามรูปที่ 5

การแยกข้อมูลแบบเดิมใช้การแคมป์สัญญาณภาพแล้วนำไปเปรียบเทียบกับระดับแรงดันอ้างอิงค่าหนึ่ง แล้วอ่านผลลัพธ์ในแต่ละบิตหรือในกรณีชิป SAAXX55 แยกตัวแปลงสัญญาณแอนาลอกเป็นดิจิทัลแบบแฟลช (Flash ADC) ซึ่งมีความเร็วในการแปลงข้อมูลสูง ทำงานร่วมกับตัวช่วยประมวลผลสัญญาณวีดีโอ เพื่อใช้แยกข้อมูลคำบรรยายภาพ ซึ่งเป็นโครงสร้างที่ซับซ้อนเกินไปสำหรับข้อมูลคำบรรยายภาพที่มีอัตราของข้อมูลเพียง 500 kbit/sec

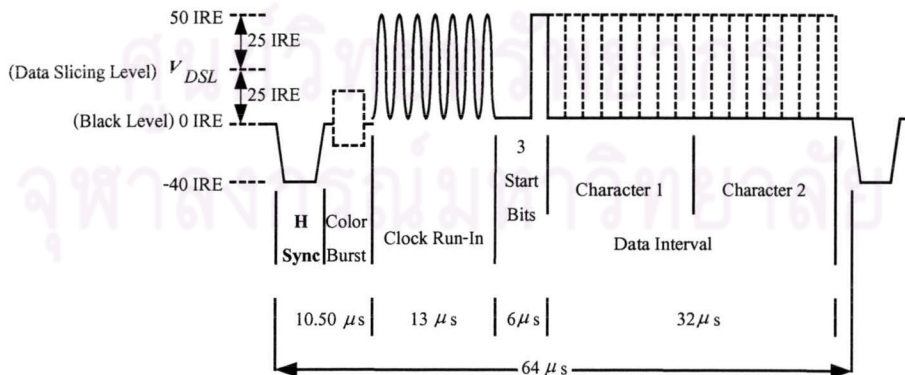
การแยกข้อมูลในบทความนี้ใช้วงจรตามรูปที่ 6 สัญญาณภาพจะถูกเชื่อมต่อกับตัวเก็บประจุและถูกไบแอสด้วยแรงดันที่สร้างจากสัญญาณมอดูเลตความกว้างพัลส์ตามสมการ (1) ก่อนที่จะไปเปรียบเทียบกับแรงดันแยกข้อมูล V_{DSL} ซึ่งต่อกับแรงดันอ้างอิง 2 Volt เนื่องจากไม่ได้ใช้วงจรแคมป์ซึ่งเป็นผลให้แรงดันของสัญญาณภาพอาจมีค่าไม่แน่นอน เทคนิคการไบแอสด้วยระดับแรงดันแบบปรับได้จึงถูกนำมาใช้เพื่อหาระดับแรงดันไบแอสที่เหมาะสมและแยกข้อมูลได้อย่างถูกต้อง

$$V_{Bias} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \times \frac{PWM}{256} \times V_{ON} \tag{1}$$

PWM: ค่าในรีจิสเตอร์ของตัวสร้างสัญญาณมอดูเลตความกว้างพัลส์

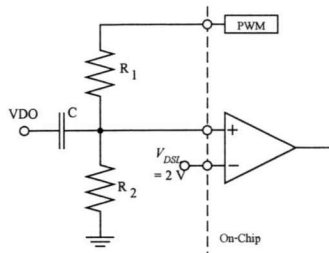
V_{ON} : แรงดัน High ของตัวสร้างสัญญาณมอดูเลตความกว้างพัลส์

เทคนิคการไบแอสด้วยระดับแรงดันแบบปรับ เริ่มต้นด้วยการคำนวณค่า PWM ให้ไบแอสเพื่ออกระดับแรงดันสีดำ (Black level ตามรูปที่ 5) ให้มีค่าตามสมการ (2)



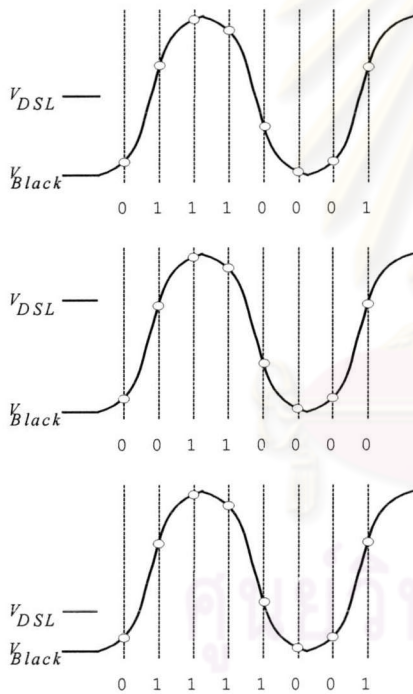
รูปที่ 5 สัญญาณภาพเส้นกวางที่ 18 ซึ่งมีข้อมูลคำบรรยายภาพแทรกอยู่

$$V_{black} = V_{DSL} - 25 \text{ IRE} \quad (2)$$



รูปที่ 6 การต่อ R และ C เพื่อใช้แยกข้อมูลค่าบรรยายภาพ

ผลลัพธ์จากตัวเปรียบเทียบแรงดันในช่วง Clock Run-in และช่วงข้อมูลถูกอ่านเข้าไปเก็บในหน่วยความจำทุก ๆ 4 รอบสัญญาณนาฬิกา (3 Mbit/sec) ผลลัพธ์ในช่วง Clock Run-in จะถูกใช้เพื่อตรวจจัดการแทรกข้อมูลในเส้นกวางที่ 18 และใช้เพื่อปรับแรงดันไบแอส



รูปที่ 7 สัญญาณ Clock Run-in และผลลัพธ์จากตัวเปรียบเทียบแรงดัน ในกรณีที่แรงดันไบแอส (บน) เหมาะสม (กลาง) ต่ำเกินไป (ล่าง) สูงเกินไป

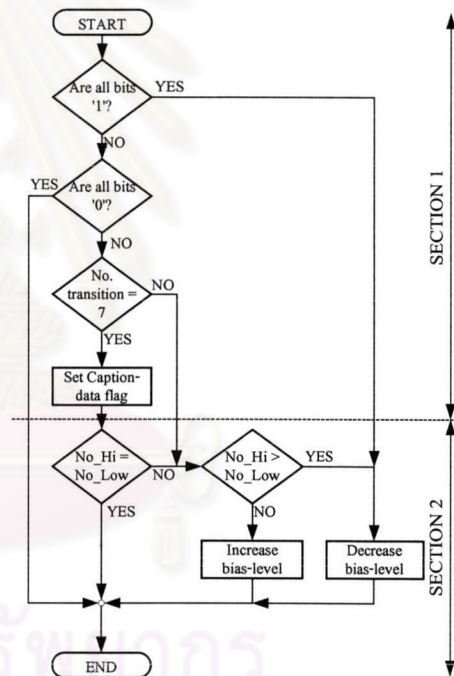
พิจารณาในช่วง Clock Run-in ถ้าไบแอสด้วยแรงดันที่เหมาะสม ทำให้ V_{DSL} อยู่บริเวณกึ่งกลางของสัญญาณชานซ์ (ดูรูปที่ 7 บน) จะได้ผลลัพธ์จากตัวเปรียบเทียบแรงดันมีจำนวนบิต '1' และจำนวนบิต '0' ช่วงละ 3 บิต ถ้าแรงดันไบแอสต่ำเกินไปจำนวนบิต '1' จะน้อยกว่าจำนวนบิต

'0' (ดูรูปที่ 7 กลาง) และถ้าแรงดันไบแอสสูงเกินไปจำนวนบิต '1' จะมากกว่าจำนวนบิต '0' (ดูรูปที่ 7 ล่าง)

รูปแบบของบิตที่ได้ในช่วง Clock Run-in จะถูกใช้เพื่อปรับแรงดันไบแอสที่ใช้ในเฟรมถัดไปตามอัลกอริทึมในรูปที่ 8 อัลกอริทึมในส่วนแรกเพื่อตรวจสอบว่ามีข้อมูลค่าบรรยายภาพแทรกมาในเส้นกวางที่ 18 หรือไม่ ในส่วนที่ 2 เพื่อปรับระดับแรงดันไบแอส

เนื่องจากจังหวะการอ่านข้อมูลครั้งแรกของหน่วยประมวลผลกลาง อาจไม่สอดคล้องกับการเกิด Clock Run-in แต่ความคาดเคลื่อนมีค่าไม่เกิน T_E เช่นเดียวกับการแสดงผล (ดูรูปที่ 3) ดังนั้นขั้นแรงดันในการปรับแรงดันไบแอสแต่ละครั้งจึงกำหนดให้เท่ากับค่ามากที่สุดของการเปลี่ยนแปลงสัญญาณ Clock Run-in ในช่วงเวลา 1 รอบสัญญาณนาฬิกา ($T_{clk} = 83 \text{ nsec}$) ตามสมการ (3)

$$\text{Step size} = \max \{ | A \sin(\omega t) - A \sin(\omega (t + T_{clk})) | \} \quad (3)$$



รูปที่ 8 อัลกอริทึมในการปรับค่าแรงดันไบแอส

การปรับแรงดันไบแอสด้วยขั้นแรงดันที่มาก ตามสมการ (3) อาจทำให้เกิดการแกว่งของแรงดันไบแอสในแต่และเฟรม แต่อย่างไรก็ตาม อัลกอริทึมดังกล่าวจะทำให้แรงดันของลอจิก '0' น้อยกว่า V_{DSL} และแรงดันของลอจิก '1' สูงกว่า V_{DSL} ซึ่งทำให้การแยกข้อมูลเป็นไปอย่างถูกต้อง นอกจากนี้การปรับแรงดันไบแอสยังชดเชยผลจากค่า Offset ของตัวเปรียบเทียบแรงดันได้ด้วย

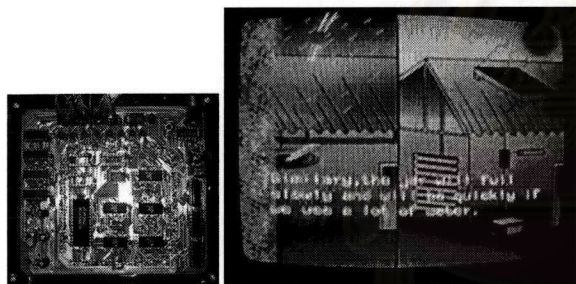
5. การสร้างและทดสอบตัวต้นแบบ

ตัวต้นแบบไมโครคอนโทรลเลอร์ ถูกสังเคราะห์ลงบน FPGA ของบริษัท Xilinx เบอร์ XCV300E (ใช้ทรัพยากรตามตารางที่ 1) ต่อร่วมกับไอซีภายนอกเช่น วงจรเปรียบเทียบแรงดันใช้ไอซีเบอร์ LM319N, และไอซีเบอร์ IDT 71V256 สำหรับใช้เป็นหน่วยความจำ การทดสอบตัวต้นแบบทำโดยการนำเครื่องรับโทรทัศน์สีขนาด 14 นิ้ว ของบริษัท Distar รุ่น DT-1416AV II ซึ่งมี ไอซี เบอร์ MN152811DTC เป็น ไมโครคอนโทรลเลอร์ มาถอดไมโครคอนโทรลเลอร์ออกและต่อวงจรตัวต้นแบบเข้าควบคุมเครื่องรับโทรทัศน์แทน

ตารางที่ 1 รายงานการใช้ทรัพยากรใน FPGA

Resource	Used	Max. Available	%Used
Slices	967	3,072	31
Flip Flops	831	6,144	13
LUTs	1250	6,144	20

ผลการทำงานตัวต้นแบบสามารถทำงานตามฟังก์ชันปกติของเครื่องรับโทรทัศน์ เช่นการปรับเสียง, การปรับความสว่าง, ความเข้ม, และระดับสีของภาพ ได้และการปรับช่องสถานี ซึ่งวงจรในเครื่องรับโทรทัศน์ดังกล่าวควบคุมด้วยสัญญาณมอดูเลตความกว้างพัลส์ และสามารถถอดรหัสคำบรรยายภาพแบบซ่อนได้ทั้งภาษาไทยและอังกฤษ



รูปที่ 9 (ซ้าย) วงจรตัวต้นแบบ ของไมโครคอนโทรลเลอร์ (ขวา) ผลการถอดรหัสคำบรรยายภาพ

6. บทสรุป

ในบทความนี้ได้นำเสนอสถาปัตยกรรมอย่างง่ายของไมโครคอนโทรลเลอร์โทรทัศน์ ซึ่งอาศัยหน่วยประมวลผลกลางที่มีความเร็วในความเร็วในการประมวลผล 12 MIPS ควบคุมการทำงานทั้งหมดรวมทั้งฟังก์ชันที่สำคัญ 2 อย่างคือ การควบคุมการแสดงผลบนหน้าจอ ที่สามารถปรับฟังก์ชันการแสดงผลให้เหมาะสมกับระบบภาษาไทยโดยทำการแก้ไขในส่วนของโปรแกรม และการควบคุมการแยกข้อมูลคำบรรยายภาพแบบซ่อนได้ด้วยเทคนิคการไบแอสด้วยระดับแรงดันแบบปรับได้เพื่อแยกข้อ ได้อย่างถูกต้องและลดผลจากค่า Offset ของตัวเปรียบเทียบ

แรงดัน จากสถาปัตยกรรมที่นำเสนอเป็นการใช้งานทุกส่วนของไมโครคอนโทรลเลอร์อย่างเต็มประสิทธิภาพโดยเฉพาะหน่วยประมวลผลกลาง

ตัวต้นแบบสามารถทำงานตามฟังก์ชันที่กำหนดได้ และพร้อมที่นำไปสร้างวงจรรวมเพื่อทำเป็นชิปเดี่ยวที่เจือสารด้วยเทคโนโลยีสำหรับวงจรถักได้

7. กิตติกรรมประกาศ

งานวิจัยนี้ได้รับทุนสนับสนุนจาก สำนักงานคณะกรรมการนโยบายพลังงานแห่งชาติ, ทุนอุดหนุนและส่งเสริมวิทยานิพนธ์ระดับปริญญาโท-เอก ทบวงมหาวิทยาลัย, และ กองทุนวิจัยรชคากิเยกสมโภช จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

เอกสารอ้างอิง

- [1] Hing-Yip Tong "A single chip micro-computer for A/V monitor and TV Receiver" *IEEE Transactions on Consumer Electronics*, November 1990, pp. 825-831.
- [2] A. Tansathit and E. Leelaramee "A Design of a TV Microcontroller Chip with Built-in Thai-English On Screen Display" *Engineering Transactions, a Research Publication of Mahanakorn University of Technology*, May 1999, pp.129-134.
- [3] Philips Semiconductors "SAA55XX TV microcontrollers with Closed Captioning and On-Screen Display" *Preliminary specification*, February 2000.
- [4] Alf-Egil Bogen and Vegard Wollan "AVR enhanced RISC Microcontroller. ATMEL Corporation" ATMEL Development Center, Trondheim, Norway
- [5] Alcatel Microelectronics "C05M Design Rule Manual Supplement for Analogue Option" April 1999.



ระดับปริญญาโท



ภาควิศวกรรมไฟฟ้า จากมหาวิทยาลัยเชียงใหม่ เมื่อปี พ.ศ. 2540 จากนั้นได้เข้ารับราชการ ในตำแหน่งอาจารย์ ประจำภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ ปัจจุบันกำลังศึกษาต่อใน สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า ที่จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

คมิตพงษ์ เพ็งวัน สำเร็จการศึกษาระดับปริญญาตรี สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า จากมหาวิทยาลัยเชียงใหม่ ในปี พ.ศ. 2517 ในปี พ.ศ. 2519 ถึง พ.ศ. 2525 ได้รับทุนอานันท์มหิดล เพื่อไปศึกษาต่อ ในระดับปริญญาโทและเอก ณ University of California at Berkeley

ประเทศสหรัฐอเมริกา ปัจจุบันดำรงตำแหน่งรองศาสตราจารย์ ประจำภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นายคณิตพงศ์ เพ็งวัน เกิดเมื่อวันที่ 27 สิงหาคม พ.ศ. 2519 ที่จังหวัดอุตรดิตถ์ สำเร็จการศึกษาระดับปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า จากคณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ในปีการศึกษา 2539 และเข้ารับราชการในตำแหน่งอาจารย์ ที่ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ จากนั้นในปีการศึกษา 2543 ได้รับทุนการศึกษาจากสำนักงานนโยบายพลังงานแห่งชาติ (NEPO) เพื่อเข้าศึกษาต่อในระดับปริญญาวิทยาศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า ณ ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย