



รหัสควบคุมความผิดพลาดของข้อมูล

2.1 พีชคณิตสำหรับรหัสควบคุมความผิดพลาดของข้อมูล

การหารหัสควบคุมความผิดพลาดของข้อมูลที่ มักจะใช้หลักของพีชคณิต ซึ่งรหัสที่สำคัญหลายชนิดมีโครงสร้างของโพลีโนเมียลริง (Polynomial ring) และ กาลัวสฟิลด์ (Galois field) โดยริง เป็นเซตของสมาชิกทางคณิตศาสตร์ที่สามารถทำการบวก ลบ และคูณได้ และฟิลด์ เป็นเซตของสมาชิกทางคณิตศาสตร์ที่สามารถทำการบวก ลบ คูณและหารได้ ซึ่งการบวก การลบ การคูณและหารนี้ ไม่ใช่การกระทำทางคณิตศาสตร์โดยทั่วไป เช่น ฟิลด์ที่มีสมาชิก 2 ตัว คือ 0 และ 1 และมีการกระทำทางบวกและคูณ โดย

$0 \oplus 0 = 0$	$0 \odot 0 = 0$
$0 \oplus 1 = 1$	$0 \odot 1 = 0$
$1 \oplus 0 = 1$	$1 \odot 0 = 0$
$1 \oplus 1 = 0$	$1 \odot 1 = 1$

เรียกว่า การบวกแบบมอดุโล 2 (Modulo-2 addition) และการคูณแบบมอดุโล 2 (Modulo-2 multiplication)

ซึ่ง $1 \oplus 1 = 0$ จะได้ว่า $-1 = 1$ และเมื่อ $1 \odot 1 = 1$ ก็จะได้ว่า $1^{-1} = 1$ โดยสามารถทำการลบและหารได้ ยกเว้นการหารด้วย 0 ซึ่งฟิลด์ที่มีสมาชิกเพียง 2 ตัว จะหมายถึง GF(2)

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

2.1.1 กรุป (Groups)

นิยามที่ 2.1.1.1 กรุป G เป็นเซต (Set) ซึ่งมีการกระทำบนคู่ของสมาชิกในเซตแสดงได้โดยสัญลักษณ์ * ซึ่งสอดคล้องกับคุณสมบัติ 4 ข้อคือ

2.1.1.1.1 คุณสมบัติปิด (Closure)

สำหรับทุก a, b ในเซต $c = a*b$ จะยังคงอยู่ในเซต

2.1.1.1.2 คุณสมบัติของการสลับที่

(Associativity) สำหรับทุก a, b, c ในเซต

$$a*(b*c) = (a*b)*c$$

2.1.1.1.3 คุณสมบัติของเอกลักษณ์

(Identity) จะมีสมาชิก e เรียกว่าสมาชิกเอกลักษณ์ (Identity element) ซึ่งสอดคล้องกับ

$$a*e = e*a = a \text{ สำหรับทุก } a \text{ ที่อยู่ในเซต}$$

2.1.1.1.4 คุณสมบัติการมีอินเวอร์ส

(Inverse) ถ้า a อยู่ในเซต ดังนั้นจะมีบางสมาชิก b ที่อยู่ในเซต เรียกว่าอินเวอร์สของ a ซึ่ง

$$a*b = b*a = e$$

ถ้า G มีจำนวนสมาชิกจำกัด จะเรียกว่าไฟไนท์กรุป (Finite Group) และจำนวนของสมาชิกใน G เรียกว่าออเดอร์ (Order) ของ G ไฟไนท์กรุปบางกรุปซึ่งมีคุณสมบัติของการจัดกลุ่มโดย $a*b = b*a$ จะเรียกว่าคอมมิวเททีฟกรุป (Commutative group) หรืออาบีเลียนกรุป (Abelian Group)

2.1.2 ริง เป็นเซตซึ่งเป็นอาบีเลียนกรุป โดย

นิยามที่ 2.1.2.1 ริง R เป็นเซตซึ่งมีการกระทำได้ 2 แบบ

คือ การบวกและการคูณ โดย

2.1.2.1.1 R เป็นอาบีเลียนกรุป ภายใต้การบวก

ภายใต้การบวก

2.1.2.1.2 คุณสมบัติปิด สำหรับ a, b

ใดๆ ใน R ผลคูณของ a, b จะอยู่ใน R ด้วย

2.1.2.1.3 คุณสมบัติของการสลับที่

โดย $a(bc) = (ab)c$

2.1.2.1.4 คุณสมบัติการกระจาย โดย

$$a(b+c) = ab+ac$$

$$(b+c)a = ba+ca$$

ภายในอินทิเจอร์ริง (Integer ring) ใดๆ เลขจำนวนเต็มบวกที่มีค่ามากกว่าหรือเท่ากับ p ซึ่งหารได้ด้วย $\pm p$ หรือ ± 1 เท่านั้น เรียกว่าเป็นไพรม์อินทิเจอร์ (Prime integer)

นิยามที่ 2.1.2.2 ตัวหารร่วมมากของเลขจำนวนเต็ม r และ s จะได้จาก $\text{GCD}(r,s)$ ซึ่งเป็นค่าจำนวนเต็มบวกที่มากที่สุดที่สามารถหาร r

และ s ได้ลงตัว

นิยามที่ 2.1.2.3 ตัวหารร่วมน้อยของเลขจำนวนเต็ม r และ s จะได้จาก $\text{LCM}(r,s)$ ซึ่งเป็นค่าจำนวนเต็มบวกที่น้อยที่สุดที่ r และ s จะหารได้ลงตัว

เลขจำนวนเต็มใดๆ จะเรียกว่าเป็น รีเรทีฟลี่ไพรม์ (Relatively prime) ก็ต่อเมื่อ ค่า GCD เป็น 1

2.1.3 ฟิลด์

นิยามที่ 2.1.3.1 ฟิลด์ F เป็นเซตซึ่งมีการกระทำได้ 2 แบบ คือ การบวกและการคูณ โดย

2.1.3.1.1 เซต จะเป็นอาบีเลียนกรุป ภายใต้การบวก

2.1.3.1.2 ฟิลด์มีคุณสมบัติปิด ภายใต้การคูณ และเซตของสมาชิกที่ไม่เป็น 0 จะเป็นอาบีเลียน กรุป ภายใต้การคูณ

2.1.3.1.3 คุณสมบัติการกระจาย โดย

$$(a+b)c = ac+bc$$

สำหรับทุก a,b,c ที่อยู่ในฟิลด์

เอกลักษณ์ของการบวก คือ 0 ซึ่งมีอินเวอร์สการบวกของ a คือ $-a$

เอกลักษณ์ของการคูณ คือ 1 ซึ่งมีอินเวอร์สการคูณของ a คือ a^{-1}

ดังนั้นฟิลด์ซึ่งมีสมาชิกจำนวน q จะเรียกว่า โฟไนท์ฟิลด์ หรือ กาล็อสฟิลด์ ซึ่งเขียนได้ในรูปของ $\text{GF}(q)$ (Coates 1982: 246) โดยมีคุณสมบัติดังนี้

2.1.3.1 คุณสมบัติของการสลับที่ คุณสมบัติของการกระจาย (Distributive) และการจัดกลุ่ม (Commutative)

2.1.3.2 สมาชิกสามารถมีการกระทำทางการบวก และการคูณได้ โดยผลลัพธ์ยังคงเป็นสมาชิกอยู่ใน $\text{GF}(q)$

เช่น $1 + 1 = 0$ ใน $\text{GF}(2)$

2.1.3.3 สมาชิกในฟิลด์ประกอบด้วย สมาชิกที่เป็นเอกลักษณ์การบวกคือ 0 และเอกลักษณ์การคูณคือ 1

โดย $a + (-a) = 0$ และ $a \cdot 1 = a$

2.1.3.4 สำหรับการลบและการหาร มีอินเวอร์สการบวกคือ $-a$ และอินเวอร์สการคูณคือ a^{-1}

โดย $a + (-a) = 0$ และ $a \cdot (a^{-1}) = 1$

ฟิลด์ที่เป็นกาโลอิสฟิลด์นี้ จึงเป็นฟิลด์ที่มีเพียงหนึ่งเดียว สำหรับแต่ละค่าของ q

2.1.4 เวกเตอร์สเปซ (Vector space)

นิยามที่ 2.1.4.1 ให้ F เป็นฟิลด์ ซึ่งสมาชิกของ F เรียกว่าสเกลาร์ (Scalar) เซต V จะเรียกว่าเป็น เวกเตอร์สเปซ และสมาชิกของ V เรียกว่าเวกเตอร์ ซึ่งมีการกระทำได้ 2 แบบคือ การบวกแบบเวกเตอร์ (Vector addition) และการคูณแบบสเกลาร์ (Scalar multiplication) โดยมีของการกระทำคือ

2.1.4.1.1 V เป็น อับเลียนกรุป ภายใต้การบวกแบบเวกเตอร์

2.1.4.1.2 มีคุณสมบัติ การกระจาย สำหรับเวกเตอร์ v_1, v_2 ใดๆ และสเกลาร์ c ใดๆ โดย

$$c(v_1 + v_2) = cv_1 + cv_2$$

2.1.4.1.3 มีคุณสมบัติ การกระจาย สำหรับเวกเตอร์ v ใดๆ และสเกลาร์ c_1, c_2 ใดๆ โดย

$$1v = v \text{ และ } (c_1 + c_2)v = c_1v + c_2v$$

2.1.4.1.4 คุณสมบัติการสลับที่สำคัญสำหรับเวกเตอร์ v และสเกลาร์ c_1, c_2 ใดๆ โดย

$$(c_1c_2)v = c_1(c_2v)$$

โดยสมาชิกของ v ที่เป็น 0 จะเรียกว่าจุดกำเนิด (Origin) ของ V และเขียนได้ในรูป 0

ให้ V เป็นเซตของโพลีโนเมียล K ซึ่งมีสัมประสิทธิ์ เป็นสมาชิกอยู่ใน $GF(q)$ ถ้าให้ $F = GF(q)$ ซึ่งในสเปซนี้เวกเตอร์จะเป็นโพลีโนเมียล โดยในเวกเตอร์สเปซ V ผลบวกของ U โดยที่

$$U = a_1v_1 + a_2v_2 + \dots + a_kv_k \quad \text{เมื่อ } a_i \text{ เป็นสเกลาร์ใดๆ}$$

จะเรียกว่าเป็นผลบวกเชิงเส้น (Linear combination) ของเวกเตอร์ v_1, \dots, v_k และเซตของเวกเตอร์ $\{v_1, \dots, v_k\}$ จะเรียกว่าขึ้นต่อกัน (Linearly dependent)

ถ้ามีเซตของสเกลาร์ $\{a_1, \dots, a_k\}$ ที่ไม่เป็น 0 โดยที่

$$a_1v_1 + a_2v_2 + \dots + a_kv_k = 0$$

2.1.5 พีชคณิตเชิงเส้น (Linear algebra)

ในการนำพีชคณิตมาประยุกต์ใช้งานกับรหัสควบคุมความผิดพลาดของข้อมูลนั้น ส่วนใหญ่จะใช้คุณสมบัติของฟิลด์ ซึ่งแถวของเมตริกซ์ (Matrix) A ใด ๆ ขนาด $n \times m$ บน $GF(q)$ อาจเขียนได้ในรูปของเซตของเวกเตอร์ใน $GF(q)^m$ ซึ่งมีความยาวรหัสเป็น m และในทางตรงกันข้าม คอลัมน์ของ A อาจเขียนได้เป็นเซตของเวกเตอร์ใน $GF(q)^n$ ซึ่งมีความยาว n

2.1.6 รหัสแบบบล็อกเชิงเส้น (Linear block code)

2.1.6.1 โครงสร้างของรหัสแบบบล็อกเชิงเส้น

เซตของ n ทูเปิล (Tuple) ของสมาชิก จาก $GF(q)$ จะเป็นเวกเตอร์สเปซ เรียกว่า $GF(q)^n$ ซึ่งในที่นี้จะหมายถึง $GF(2)^n$ ซึ่งเป็นเวกเตอร์สเปซของทุกเวกเตอร์ของเลขฐานสอง ซึ่งมีความยาวรหัสเป็น n

นิยามที่ 2.1.6.1 รหัสเชิงเส้น เป็นสับสเปซ (Subspace) ของ $GF(q)^n$ โดยรหัสเชิงเส้นเป็นเซตที่ไม่ว่างของ n ทูเปิลบน $GF(q)$ เรียกว่าโคดเวิร์ด โดยผลบวกของ 2 โคดเวิร์ดใด ๆ จะยังคงเป็นโคดเวิร์ด และผลคูณของโคดเวิร์ดใด ๆ กับสมาชิกในฟิลด์ยังคงเป็นโคดเวิร์ดเสมอ

นิยามที่ 2.1.6.2 น้ำหนักของแฮมมิง (Hamming weight) หรือ $w(c)$ ของโคดเวิร์ด c คือ จำนวนของสมาชิกที่ไม่เป็น 0 ในโคดเวิร์ด ซึ่งน้ำหนักที่น้อยที่สุด w^* ของรหัสคือ น้ำหนักที่เล็กที่สุดของโคดเวิร์ดใด ๆ ที่ไม่เป็น 0

ทฤษฎีที่ 2.1.6.3 สำหรับรหัสเชิงเส้น ดิสเทนส์ที่น้อยที่สุด d^* จะสอดคล้องกับ

$$d^* = \min w(c) = w^*$$

ดังนั้น การหารหัสเชิงเส้น ที่สามารถแก้ความผิดพลาดจำนวน t บิตใด ๆ ได้ จึงต้องหารหัสเชิงเส้น ซึ่งมีน้ำหนักที่น้อยที่สุดที่สอดคล้องกับอสมการ

$$w^* \geq 2t+1$$

และเนื่องจาก ค่าดิสเทนส์ที่น้อยที่สุด (Minimum distance) d^* ได้จากนิยามดังต่อไปนี้คือ



นิยามที่ 2.1.6.4 ค่าคิสแทนส์ที่น้อยที่สุด หรือ $d(x,y)$ ระหว่างลำดับของ 2 q-ary ของ x และ y ซึ่งมีความยาว n คือจำนวนของตำแหน่งที่แตกต่างกัน เช่น

$$x = 10101$$

$$y = 01100$$

ดังนั้น $d(10101,01100) = 3$

นิยามที่ 2.1.6.5 ให้ C มีค่าเป็น

$$C = \{ c_i, i = 0, \dots, M-1 \} \text{ เป็นรหัส}$$

ดังนั้น ค่าคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดของ C คือ แฮมมิงคิสแทนส์ของคู่ของโคตเวิร์ด ที่มีค่าของแฮมมิงคิสแทนส์ที่น้อยที่สุด คือ

$$d^* = \min d(c_i, c_j)$$

ดังนั้น โคตเวิร์ดใด ที่มีบิตแตกต่างกัน (Corresponding bits differ) ซึ่งได้จากการทำเอกคลูซีฟออร์ (Exclusive OR) ของ 2 โคตเวิร์ดนั้น แล้วนับจำนวนบิตที่เป็น 1 ก็จะเป็นจำนวนตำแหน่งของบิตใน 2 โคตเวิร์ดที่แตกต่างกัน เรียกว่าคิสแทนส์ (Distance) d หรือ แฮมมิงคิสแทนส์ (Hamming Distance) ซึ่งค่าคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดนั้น จะได้จาก 2 โคตเวิร์ดที่คล้ายคลึงกันมากที่สุด ซึ่งแสดงความสัมพันธ์ได้ดังสมการ

$$d^* = \min d(c_i, c_j) \text{ โดย } c_i \text{ เป็นโคตเวิร์ดที่ } i.$$

$$\text{และ } i \neq j$$

2.1.6.2 รหัสแบบบล็อกเชิงเส้นในรูปของเมตริกซ์

เนื่องจาก รหัสเชิงเส้น C เป็นสับสเปซของ $GF(q)^n$ และเซตของเบสิสเวกเตอร์ (Basis Vector) ใดๆ สำหรับสับสเปซ จะสามารถใช้เป็นแถวในเมตริกซ์ เพื่อให้ได้เมตริกซ์ G ขนาด $k \times n$ เรียกว่า เจเนเรเตอร์เมตริกซ์ (Generator matrix) ของรหัส โดยมีสเปซของแถวของ G เป็นรหัสเชิงเส้น C และโคตเวิร์ดใดๆ จะเป็นผลบวกเชิงเส้นของแถวของ G ดังนั้น เซตของ q^k โคตเวิร์ด จะเรียกว่ารหัสเชิงเส้น (n,k) เพราะว่าแถวของ G เป็นอิสระต่อกัน และจำนวนของแถวเป็นจำนวน k จะเป็นมิติของสับสเปซ โดยมีมิติของสับสเปซ $GF(q)^n$ คือ n

ดังนั้น จะมี q^k โคตเวิร์ด และ q^k ที่แตกต่างกันของ k ทูเปิ้ล บน $GF(q)$ ซึ่งสามารถจับคู่กับเซตของโคตเวิร์ดได้แบบ 1-1 ซึ่งคู่ของ k ทูเปิ้ลและโคตเวิร์ดสามารถใช้สำหรับการเข้ารหัสดังสมการ

$$c = iG$$

โดย i เป็นเวกเตอร์ของข้อมูล ซึ่งมีสัญลักษณ์ของข้อมูลจำนวน k ทูเบิล ที่จะถูกเข้ารหัส และ c เป็นโคตเวกเตอร์ที่มี n ทูเบิล เช่น เจนเรเตอเมตริกซ์

$$G = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

และ เวกเตอร์ของข้อมูล $i = [0 \ 1 \ 1]$

จะสามารถเข้ารหัสได้เป็นโคตเวกเตอร์

$$c = [0 \ 1 \ 1] \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = [0 \ 1 \ 1 \ 1 \ 0]$$

ให้ H เป็นเมตริกซ์ ซึ่งมีเบสเวกเตอร์เหล่านี้ เป็นแถวอยู่ในเมตริกซ์ ดังนั้น n ทูเบิลใน c จะเป็นโคตเวกเตอร์ก็ต่อเมื่อ c ออโธโกนอล (Orthogonal) กับทุกแถวของเวกเตอร์ของ H นั่นคือ

$$cH^T = 0$$

ซึ่งเป็นวิธีที่จะทดสอบว่าเวกเตอร์ใด เป็นโคตเวกเตอร์หรือไม่ โดยเมตริกซ์ H เรียกว่า เมตริกซ์ตรวจสอบบิตเพิ่ม (Parity-check matrix) ของรหัส ซึ่งเป็นเมตริกซ์ขนาด $(n-k) \times n$ และเนื่องจาก $cH^T = 0$ แสดงว่า c เป็นแถวใด ๆ ของ G เราจะได้ $cH^T = 0$ ด้วย ดังนั้นจะได้

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ซึ่งเป็นทางเลือกหนึ่งของ H และจะสังเกตได้ว่าเมื่อมีทางเลือกของ G ได้มากกว่า 1 ก็จะมีทางเลือกของ H ได้หลายแบบเช่นกัน

ทฤษฎีที่ 2.1.6.2.1 รหัส C ประกอบด้วย โคตเวกเตอร์ที่ไม่เป็น 0 ซึ่งมีน้ำหนักของแสมมิ่งเป็น w หรือน้อยกว่า ก็ต่อเมื่อ คอลัมน์

(Column) จำนวน w ของ H เป็นอิสระต่อกัน

ดังนั้น รหัสซึ่งมีน้ำหนักที่

น้อยที่สุดจะมีค่ามากกว่า w ได้ ก็ต่อเมื่อ ทุกๆ เซ็ตของ $w-1$ คอลัมน์ของ H เป็นอิสระต่อกัน

การหารหัส (n,k) ที่สามารถแก้ความผิดพลาดจำนวน t ใดๆ ได้ ก็คือการหาเมตริกซ์ H ขนาด $(n-k) \times n$ ซึ่งทุกๆ เซ็ตของคอลัมน์จำนวน $2t$ จะมีอิสระไม่ขึ้นต่อกัน โดยทั่วไปรหัสเชิงเส้น 2 แบบ ที่เหมือนกันหมด นอกจากตำแหน่งของสมาชิก จะเรียกว่าเป็น รหัสอควิวาเลนต์ (Equivalent code) โดยรหัสทั้ง 2 จะอควิวาเลนต์กัน ก็ต่อเมื่อเมตริกซ์ G นั้นมีความสัมพันธ์กัน โดย

2.1.6.2.1 การสลับที่ของคอลัมน์ (Column permutation) และ

2.1.6.2.2 การกระทำทางแถว (Elementary row operation) โดยที่ G สามารถเขียนได้ในรูปของ

$$G = [I : P]$$

เมื่อ I เป็นเมตริกซ์เอกลักษณ์ขนาด $k \times k$ โดยมี

P เป็นเมตริกซ์ขนาด $k \times (n-k)$ และทุกเจเนเรเตอร์เมตริกซ์ ที่สามารถเขียนให้อยู่ในรูปนี้ได้ โดยการกระทำทางแถว และการสลับที่ของคอลัมน์จะเรียกว่า รูปแบบซิสเต็มมาติก (Systematic) ของเจเนเรเตอร์เมตริกซ์

นิยามที่ 2.1.6.2.2 รหัสแบบซิสเต็มมาติก คือ โคเดเวิร์ดที่เริ่มต้นด้วย บิตของข้อมูลที่ไม่มีกรเปลี่ยนแปลง และตามด้วยบิตที่เหลือ ก็คือ บิตเพิ่ม

ทฤษฎีที่ 2.1.6.2.3 รหัสเชิงเส้นใดๆ จะ อควิวาเลนต์กับ รหัสเชิงเส้นแบบซิสเต็มมาติกเสมอ เช่น

$$\text{ให้ } G = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & : & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & : & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & : & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & : & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & : & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ดังนั้นถ้า $i = [0 1 1]$

จะถูกเข้ารหัสแบบซีสเต็มมาติกได้เป็น

$$c = [0 1 1 1 0]$$

ซึ่งรหัสเชิงเส้นแบบซีสเต็มมาติก (n,k) ไตว ที่มีคิสแทนส์ที่น้อยที่สุด d^*

จะสามารถเขียนได้เป็น (n,k,d^*) โดย

ทฤษฎีที่ 2.1.6.2.4 ขอบเขตของซิงเกิลตัน

(Singleton bound)

คิสแทนส์ที่น้อยที่สุด หรือ

น้ำหนักที่น้อยที่สุดของรหัสเชิงเส้น (n,k) ไตว จะสอดคล้องกับสมการ

$$d^* \leq 1+n-k$$

นิยามที่ 2.1.6.2.5 รหัสไตว ที่มีคิสแทนส์ที่น้อย

ที่สุด สอดคล้องกับสมการ

$$d^* = 1+n-k$$

จะเรียกว่าเป็นรหัสที่มีคิสแทนส์มากที่สุด

การถอดรหัสโดยใช้ซินโดรม ของรูปแบบของ

ความผิดพลาดโดยสำหรับเว็คเตอร์ที่ได้รับไตว จะได้ซินโดรมของ v จากความสัมพันธ์

$$S = vH^T$$

โดยรหัสสามารถแสดงในรูปของพีชคณิต (Algebraic Code) (Stremmer 1982:

157) สำหรับข้อมูลจำนวน m บิต ซึ่งสามารถเกิดโคดเว็คเตอร์ในรูปแบบต่างๆ ได้ถึง 2^m แบบนั้น จะสามารถสืบหา และตรวจแก้ความผิดพลาดของข้อมูลให้ถูกต้องได้ โดยการเพิ่ม บิตตรวจสอบจำนวน n บิตไปกับข้อมูล ซึ่งแสดงได้ดังนี้คือ

$$a_1 a_2 a_3 \dots a_m c_1 c_2 c_3 \dots c_n$$

โดย a_i เป็นบิตของข้อมูลในตำแหน่งที่ i

และ c_i เป็นบิตตรวจสอบในตำแหน่งที่ i

ซึ่งบิตตรวจสอบนี้จะสอดคล้องกับสมการ $[H] T = 0$

โดย

$$T = [a_1 a_2 a_3 \dots a_m c_1 c_2 c_3 \dots c_n]$$



$$H = \begin{bmatrix} h_{11} & h_{12} & \dots & h_{1m} & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ h_{21} & h_{22} & \dots & h_{2m} & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \cdot & \cdot & \dots & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \dots & \cdot \\ h_{n1} & h_{n2} & \dots & h_{nm} & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix}$$

ดังนั้นจะได้สมการ n สมการคือ

$$h_{11} a_1 + h_{12} a_2 + \dots + h_{1m} a_m + c_1 = 0 \quad \dots(1)$$

$$h_{21} a_1 + h_{22} a_2 + \dots + h_{2m} a_m + c_2 = 0 \quad \dots(2)$$

: : : :

$$h_{n1} a_1 + h_{n2} a_2 + \dots + h_{nm} a_m + c_n = 0 \quad \dots(n)$$

เมื่อดั้วรับได้รับโคตเว็รด์ ก็สำมารถตรวจสอบได้ ว่าบิตใดที่เกิดความผิดพลาด จากการคูณ [H] กับโคตเว็รด์ที่ได้รับมา หากผลลัษัต์ไม่เป็น 0 ก็แสดงว่ามีความผิดพลาดเกิดขึ้น โดยความผิดพลาดของข้อมูลที่เกิดขึ้นสามารถแสดงได้ ในรูปของสมการ

$$R = T + E \quad \text{โดย R เป็นโคตเว็รด์ที่ได้รับ}$$

และ E เป็นความผิดพลาดที่เกิดขึ้น

$$\text{และเนื่องจาก } [H] R = [H] T + [H] E$$

$$= [H] E \quad \text{ซึ่งเรียกว่า S หรือ ซินโดรม (Syndrome)}$$

ที่จะบอกตำแหน่งของบิตที่เกิดความผิดพลาด เพื่อให้สามารถตรวจแก้ความผิดพลาดของข้อมูลให้ถูกต้องได้

2.1.6.3 การตัดแปลงรหัสเชิงเส้น

เราสามารถเปลี่ยนแปลงรูปแบบของ รหัสเชิงเส้น ให้เป็นรหัสแบบใหม่ โดยที่รหัสนั้นยังคงเป็นรหัสเชิงเส้นอยู่ โดยความยาวบล็อก n สามารถเปลี่ยนแปลงได้จากการเปลี่ยนค่า k หรือ (n-k) บิต ซึ่งมีได้ 6 แบบคือ

2.1.6.3.1 การทำเอกซ์แพนดิง (Expanding)

ของรหัส เป็นการเพิ่มความยาวรหัส โดยการเพิ่มบิตตรวจสอบความผิดพลาด ซึ่งเป็น การเพิ่มมิติของเจเนเรเตอร์เมตริกซ์

2.1.6.3.2 การทำเลนทเทนิง

(Lengthening) ของรหัส เป็นการเพิ่มความยาวรหัสโดยการเพิ่มจำนวนบิตของข้อมูล

ซึ่งเป็นการเพิ่มมิติทั้ง 2 ของเจเนเรเตอร์เมตริกซ์

2.1.6.3.3 การทำหึ่งเซอริง (Puncturing)

ของรหัส เป็นการลดความยาวรหัส โดยการลบบิตตรวจสอบความผิดพลาด ซึ่งเป็นการลดมิติของเจเนเรเตอร์เมตริกซ์

2.1.6.3.4 การทำชอทเทนนิง (Shortening)

ของรหัส เป็นการลดความยาวรหัส โดยการลดจำนวนบิตของข้อมูล ซึ่งเป็นการลดมิติทั้ง 2 ของเจเนเรเตอร์เมตริกซ์

2.1.6.3.5 การทำอากเมนต์ (Augmenting)

ของรหัส เป็นการเพิ่มจำนวนบิตของข้อมูล โดยไม่เปลี่ยนแปลงความยาวรหัสคือ การเพิ่มมิติส่วนของข้อมูลในเจเนเรเตอร์เมตริกซ์

2.1.6.3.6 การทำเอกเพอเกตติ้ง

(Expurgating) ของรหัส เป็นการเพิ่มจำนวนบิตของข้อมูล โดยไม่เปลี่ยนแปลงความยาวรหัส คือ การลดมิติส่วนของข้อมูลในเจเนเรเตอร์เมตริกซ์

ซึ่งวิธีการเหล่านี้สามารถใช้เพื่อจัดรูปแบบของรหัสให้เหมาะสมกับงานที่จะนำไปประยุกต์ใช้

2.1.7 การคำนวณทางคณิตศาสตร์ของกาโลอัสฟิลด์

2.1.7.1 อัลกอริทึมสำหรับการหาร

ทฤษฎี 2.1.7.1.1 อัลกอริทึม สำหรับการหาร

สำหรับทุก c คู่ของเลขจำนวนเต็ม

c และ d โดย $d \neq 0$

จะมีได้เพียงค่า Q ซึ่งเป็นเลขจำนวนเต็มที่เป็นผลหาร (Quotient) และเศษเหลือเป็น s โดย

$$c = dQ + s \quad \text{เมื่อ } 0 \leq s < |d|$$

ซึ่งเศษเหลือสามารถเขียนได้ในรูปความสัมพันธ์ของ

$$s = R_d[c] = c \pmod{d}$$

และในทำนองเดียวกันจะได้อัลกอริทึม สำหรับการหารของโพลีโนเมียล $c(x)$ โดย

$$c(x) = d(x)Q(x) + s(x)$$

โดยดีกรี (Degree) ของ $s(x)$ จะน้อยกว่า ดีกรีของ $d(x)$ และ

$$S(x) = R_{d(x)}[c(x)] = c(x) \pmod{d(x)}$$

2.1.7.2 โพลีโนเมียลริง

โพลีโนเมียลบนฟิลด์ $GF(q)$ สามารถเขียนในรูป

คณิตศาสตร์ได้เป็น

$$f(x) = f_{n-1}x^{n-1} + f_{n-2}x^{n-2} + \dots + f_1x + f_0$$

โดย x เป็นตัวแปรใดๆ และสัมประสิทธิ์ f_{n-1}, \dots, f_0 เป็นสมาชิกของ $GF(q)$ โดย

โพลีโนเมียลที่เป็นศูนย์คือ $f(x) = 0$

โมนิคโพลีโนเมียล (Monic polynomial) คือ

โพลีโนเมียลที่มีสัมประสิทธิ์ $f_{n-1} = 1$

นิยามที่ 2.1.7.2.1 พหุคูณโพลีโนเมียล

(Primitive polynomial) คือพหุคูณโพลีโนเมียลบน $GF(q)$ ซึ่งมีสมาชิกเป็น 0 โดยตัวอย่างของพหุคูณโพลีโนเมียล แสดงได้ดังตารางที่ 2.1

ดีกรี	พหุคูณโพลีโนเมียล
2	x^2+x+1
3	x^3+x+1
4	x^4+x+1
5	x^5+x^2+1
6	x^6+x+1
7	x^7+x^3+1
8	$x^8+x^4+x^4+x^3+x^2+1$
9	x^9+x^4+1
10	$x^{10}+x^3+1$
11	$x^{11}+x^2+1$
12	$x^{12}+x^6+x^4+x+1$
13	$x^{13}+x^4+x^3+x+1$

ตารางที่ 2.1 แสดงพหุคูณโพลีโนเมียลบน $GF(2)$

ดักว์	พริ้มทไฟลโนเมียล
14	$x^{14}+x^{10}+x^6+x+1$
15	$x^{15}+x+1$
16	$x^{16}+x^{12}+x^3+x+1$
17	$x^{17}+x^3+1$
18	$x^{18}+x^7+1$
19	$x^{19}+x^5+x^2+x+1$
20	$x^{20}+x^3+1$
21	$x^{21}+x^2+1$
22	$x^{22}+x+1$
23	$x^{23}+x^5+1$
24	$x^{24}+x^7+x^2+x+1$
25	$x^{25}+x^3+1$
26	$x^{26}+x^6+x^2+x+1$
27	$x^{27}+x^5+x^2+x+1$
28	$x^{28}+x^3+1$

ตารางที่ 2.1 แสดงพริ้มทไฟลโนเมียลบน $GF(2)$ (ต่อ)

ซึ่งวิธีที่ทดสอบพริ้มททำได้โดยการลองผิดลองถูกของทุกแฟคเตอร์ (Factor) ที่เป็นไปได้

2.2 ทฤษฎีรหัส

ถ้าข้อมูลที่เราสงใจสามารถเขียนแทนได้ด้วยข้อมูลที่เป็นเลขฐานสอง ซึ่งก็คือลำดับ (Sequenc) ของ 0 และ 1 โดยข้อมูลเหล่านี้จะถูกส่งผ่านแชนแนล ซึ่งอาจเป็นต้นเหตุให้เกิดความผิดพลาดขึ้นได้นั้น การใช้รหัสก็คือการเพิ่มสัญลักษณ์พิเศษ (Extra symbol) ไปด้วยกับข้อมูล เพื่อให้ความผิดพลาดนั้นสามารถตรวจพบได้ และแก้ไข

ให้ถูกต้องได้ตัวรับ โดยลำดับของข้อมูลจะถูกแทนด้วย ลำดับของสัญลักษณ์ที่ยาวขึ้น เนื่องจากบิตเพิ่ม (Redundancy) โดยรหัสของเลขฐานสองขนาด M และมีความยาวบล็อกเป็น n จะเป็นเซตของเวกเตอร์ของเลขฐานสองจำนวน M ซึ่งมีความยาว n เรียกว่า โคตเวกเตอร์ ซึ่งโดยทั่วไป $M = 2^k$ สำหรับเลขจำนวนเต็ม k ใด ๆ และรหัสจะหมายถึง รหัส (n,k) ของเลขฐานสอง เช่น

$$\text{รหัส } C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

มีค่า $M = 4$ และ $n = 5$ ซึ่งเป็นรหัสที่แทนข้อมูลที่ เป็นเลขฐานสองและมีความยาว 2 บิต โดยที่ 00 จะแทนด้วย 1 0 1 0 1
 0 1 จะแทนด้วย 1 0 0 1 0
 1 0 จะแทนด้วย 0 1 1 1 0
 และ 1 1 จะแทนด้วย 1 1 1 1 1

ซึ่งถ้าตัวรับได้รับลำดับของ 5 บิต แบบใดแบบหนึ่งใน 4 แบบนี้ ก็จะสามารถหา 2 บิต ข้อมูลที่ถูกต้องได้ แต่ถ้าเกิดความผิดพลาดขึ้น ตัวรับก็จะได้รับเวกเตอร์ของ 5 บิตที่แตกต่างไปจาก 4 แบบนี้ ซึ่งสามารถหาเวกเตอร์แบบใดแบบหนึ่งใน 4 แบบที่ใกล้เคียงกับเวกเตอร์ที่ตัวรับได้รับมามากที่สุด เช่น หากได้รับเวกเตอร์ 0 1 1 0 0 ก็สามารถสรุปได้ว่าข้อมูลที่ส่งมาคือ 0 1 1 1 0 หรือก็คือ 1 0 นั่นเอง ซึ่งรหัสดังกล่าวนี้ไม่ใช่รหัสที่ดีเนื่องจากไม่สามารถแก้ความผิดพลาดได้หลายรูปแบบของความผิดพลาดที่เกิดขึ้น โดยลักษณะของรหัสที่ดีจะมี โคตเวกเตอร์ที่แตกต่างจากโคตเวกเตอร์อื่น ๆ ให้มากที่สุดเท่าที่จะเป็นไปได้

นิยามที่ 2.2.1 รหัสแบบบล็อกขนาด M ซึ่งแทนด้วยสัญลักษณ์จำนวน q แบบ และเป็นเซตของ M q -ary ที่มีลำดับความยาว n จะเรียกว่าโคตเวกเตอร์ และถ้า $q = 2$ จะเรียกสัญลักษณ์นี้ว่า บิต ซึ่งโดยทั่วไป $M = 2^k$ สำหรับเลขจำนวนเต็ม k จะเรียกรหัสนี้ว่า รหัส (n,k)

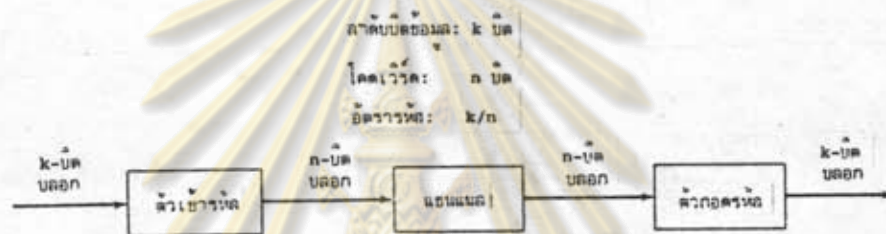
โดยในลำดับของเลขฐานสองจำนวน n จะมีโคตเวกเตอร์ได้ 2^k แบบ ดังนั้นรหัสจะสามารถมีจำนวนลำดับของเลขฐานสองที่แตกต่างกันได้ถึง $n2^k$ แบบ และมีวิธีที่จะเลือกแบบของเลขฐานสองเหล่านี้ได้ $2^k \cdot (n2^k)$ วิธี ดังนั้นจำนวนที่แตกต่างกัน ของรหัส (n,k) ก็คือ $2^k \cdot (n2^k)$ แบบ โดยรหัสสามารถแบ่งได้เป็น

2.2.1 รหัสแบบบล็อก (Block Codes)

รหัสแบบบล็อกสามารถแสดงได้ด้วย กลุ่มหรือบล็อก (Block) ของข้อมูลจำนวน k บิต หรือ n โคตเวิร์ด (Codeword) ซึ่งส่งไปด้วยอัตรา (Rate) R รหัสแบบบล็อกจึงแสดงได้ดังสมการ

$$R = k/n$$

และแสดงลักษณะของรหัสแบบบล็อกได้ดังรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 แสดงลักษณะของรหัสแบบบล็อก

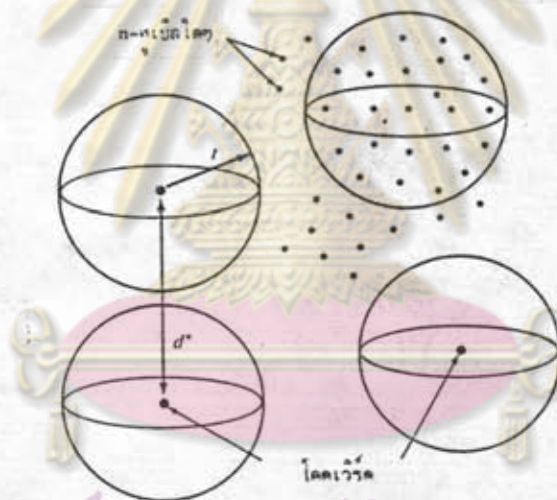
ประสิทธิภาพของรหัสแบบบล็อกขึ้นอยู่กับตัวแปร 3 ตัว คือ ความยาวของรหัส (Block Length) n , ความยาวของข้อมูล (Information Length) k และ ค่าคิสแทนส์ที่น้อยที่สุด (Minimum distance) d^*

ดังนั้นรหัสแบบบล็อก (n, k) ที่มีค่าคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดเป็น d^* จึงสามารถแสดงได้ในรูปของ (n, k, d^*) ซึ่งค่า d^* มีความสัมพันธ์กับจำนวนบิตของข้อมูลที่ผิดพลาด โดยในกรณีที่มีการส่งผ่านโคตเวิร์ด แล้วเกิดความผิดพลาดขึ้น 1 บิตนั้น เวิร์ดที่ได้รับจะมีแชนมิ่งคิสแทนส์เป็น 1 จากโคตเวิร์ดที่ส่งไป และถ้าคิสแทนส์จากเวิร์ดที่ได้รับเมื่อเทียบกับโคตเวิร์ดอื่นๆ มีค่ามากกว่า 1 แล้ว ตัวถอดรหัสจะสามารถแก้ความผิดพลาดนั้นได้ โดยการเลือกโคตเวิร์ดที่ใกล้เคียงกับเวิร์ดที่ได้รับมากที่สุด

โดยทั่วไปถ้าเกิดความผิดพลาดขึ้นเป็นจำนวน t และค่าคิสแทนส์จากเวิร์ดที่ได้รับเมื่อเปรียบเทียบกับโคตเวิร์ดอื่นๆ มีค่ามากกว่า t แล้ว ตัวถอดรหัสจะสามารถแก้ความผิดพลาดนั้นได้ ดังสมการ

$$d^* \geq 2t+1$$

อธิบายได้โดย ภายในสเปซ (Space) ของทุก n ทูเบิล
 เซ็ตของ n ทูเบิลจะถูกเลือกให้เป็นโคดเวิร์ด ซึ่งถ้า t เป็นเลขจำนวนเต็มที่มีค่ามาก
 ที่สุดที่สอดคล้องกับสมการ $d^* \geq 2t+1$ แล้ว ส่วนที่ไม่คาบเกี่ยวกับรัศมี t จะ
 แสดงถึงแต่ละโคดเวิร์ด ซึ่งเวิร์ดที่ได้รับมาจะอยู่ในสเฟียร์ (Sphere) และจะถูกถอด
 รหัสได้เป็นโคดเวิร์ดที่จุดกึ่งกลาง (Center) ของสเฟียร์นั้น และถ้าเกิดความผิดพลาด
 น้อยกว่าหรือเท่ากับ t เวิร์ดที่ได้รับก็จะอยู่ในสเฟียร์ที่ถูกต้อง ซึ่งหมายถึงจะถอดรหัสได้
 ถูกต้องด้วย แต่ในกรณีที่เกิดความผิดพลาดมากกว่า t ซึ่งอาจอยู่ในสเฟียร์การถอดรหัส
 ของโคดเวิร์ดอื่น ก็จะมีผลให้ถอดรหัสผิดได้ แสดงได้ดังรูปที่ 2.2



รูปที่ 2.2 แสดงสเฟียร์ของการถอดรหัส

โดยทั่วไปการถอดรหัสจะมี 2 แบบคือ

การถอดรหัสอย่างไม่สมบูรณ์ (Incomplete decoder) ซึ่ง
 เป็นการถอดรหัส เฉพาะเวิร์ดที่ได้รับมาและอยู่ในสเฟียร์การถอดรหัสของโคดเวิร์ดเท่านั้น
 ดังนั้นเวิร์ดที่มีความผิดพลาดมากกว่า t ก็จะจัดให้เป็นเวิร์ดที่ไม่สามารถถอดรหัสได้ โดย
 รูปแบบของความผิดพลาดที่เกิดขึ้นจะไม่สามารถแก้ไขถูกต้องได้ ซึ่งการถอดรหัสส่วนใหญ่
 จะใช้วิธีนี้

การถอดรหัสอย่างสมบูรณ์ (Complete decoder) เป็นการ
 ถอดรหัสของทุกโคดเวิร์ดที่ได้รับ มาเป็นโคดเวิร์ดที่ใกล้เคียงกับโคดเวิร์ดที่ได้รับมากที่สุด

ซึ่งหากมีความผิดพลาดเกิดขึ้นมากกว่า t แล้ว โดยทั่วไปจะถอดรหัสผิด แต่ก็ยังมีบางโอกาสที่อาจได้ข้อมูลที่ถูกต้อง ซึ่งการถอดรหัสแบบนี้มักจะใช้เมื่อเห็นว่า วิธีเดาจากข้อมูลเป็นวิธีที่ดีกว่า ไม่ได้มีการประมาณการจากข้อมูลเลย

รหัสแบบบล็อกได้แก่

2.2.1.1 การใช้บิตเพิ่ม เพื่อตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูล (Parity-check codes) โดยข้อมูลจำนวน k บิต จะมีบิตที่ $k+1$ เพิ่มเข้าไป เพื่อให้จำนวนของบิตที่เป็น 1 ในโคดเวิร์ดเป็นเลขคู่หรือเลขคี่ ซึ่งจะเป็นรหัส $(k+1, k)$ หรือ $(n, n-1)$ และมีค่าดีสแทนส์ที่น้อยที่สุดเป็น 2 ดังนั้นจึงไม่สามารถแก้ไขความผิดพลาดใดๆ ที่เกิดขึ้นได้ จึงเหมาะสำหรับใช้ตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูลที่มีความผิดพลาดเพียง 1 บิตหรือเป็นจำนวนคี่ของบิตเท่านั้น

ในปัจจุบัน ระบบการสืบหาความผิดพลาดของข้อมูลมีอยู่หลายวิธี (Stalling 1985: 101) ซึ่งวิธีที่ง่ายที่สุดก็คือ การเพิ่มพาริตีบิตเข้าไปที่ท้ายของข้อมูลที่ต้องการส่ง เพื่อให้ตัวรับจะสามารถทราบได้ว่า กลุ่มของข้อมูลที่ได้รับมานั้น ถูกต้องหรือไม่ ซึ่งพาริตีบิตมีหลายแบบคือ

2.2.1.1.1 การตรวจสอบในแนวดิ่ง

(Vertical Redundancy Check) หรือ VRC (Stalling 1985: 104)

เป็นการเพิ่ม 1 บิต สำหรับตรวจสอบในแต่ละตัวอักษรไปที่ท้ายของตัวอักษรนั้น ซึ่งอาจจะเป็นพาริตีแบบคี่ (Odd Parity) หรือ พาริตีแบบคู่ (Even Parity) เพื่อให้สามารถตรวจสอบจำนวนบิตที่มีค่าเป็น 1 ในตัวอักษรนั้นได้ โดยทั่วไปนิยมใช้พาริตีแบบคี่มากกว่าพาริตีแบบคู่ เนื่องจากจะต้องมีบิตที่เป็น 1 อยู่ในข้อมูลที่ส่งไปเสมอ ซึ่งสามารถแสดงในรูปของสมการทางคณิตศาสตร์ได้ ดังนี้คือ

พาริตีในแนวแถว (Row Parity bit) แบบคู่

$$R_j = b_{1j} \oplus b_{2j} \oplus \dots \oplus b_{nj}$$

เมื่อ R_j เป็นพาริตีบิตของตัวอักษรตำแหน่งที่ j

b_{ij} เป็นบิตตำแหน่งที่ i ของตัวอักษรตำแหน่งที่ j

n เป็นจำนวนของบิตในตัวอักษรนั้น

\oplus เป็นการบวกโดยไม่มีบิตทด (Carry bit)

หรือการบวกแบบมอดุโล 2 (Modulo-2 Addition)

ในปัจจุบัน ความเร็ว (Speed) ที่ใช้ในการส่งผ่านข้อมูลเพิ่มมากขึ้น ซึ่งเมื่อความเร็วที่ใช้สูงกว่า 2400 บิตต่อวินาที ความผิดพลาดของข้อมูลที่ไม่สามารถสืบหาได้ จากการใช้การตรวจสอบในแนวดิ่ง จะเพิ่มขึ้นมาก และเนื่องจากการเกิดอิมพัลสนอยส์ ซึ่งมักก่อให้เกิดความผิดพลาดของข้อมูลมากกว่า 1 บิต การใช้ VRC ซึ่งสามารถสืบหาข้อมูลที่ผิดพลาดได้เฉพาะจำนวนบิตข้อมูลที่ผิดพลาดได้เพียง 1 บิตหรือเป็น จำนวนคี่ (Odd Number) จึงไม่นิยมใช้นัก

2.2.1.1.2 การตรวจสอบในแนวนอน

(Longitudinal Redundancy Check) หรือ LRC หรือ การตรวจสอบตัวอักษรแบบบล็อก (Block Check Character) หรือ BCC (Stalling 1985: 105)

เป็นการปรับปรุงความสามารถ ในการสืบหาความผิดพลาดของข้อมูลให้เพิ่มขึ้น ซึ่งโดยทั่วไปจะใช้ร่วมกับ VRC เพื่อให้สามารถสืบหาข้อมูลที่ผิดพลาดเป็นจำนวนคู่ (Even Number) ได้ โดยเพิ่มพาริตีบิตอีก 7 บิต เข้าไปที่ท้ายข้อมูล (ในกรณีนี้ 1 ตัวอักษรแทนด้วยบิตจำนวน 7 บิต) เพื่อให้เป็นพาริตีแบบคี่ หรือแบบคู่ในแนวแถวของบิตข้อมูลที่ต้องการส่ง ซึ่งสามารถแสดงในรูปของสมการทางคณิตศาสตร์ได้ดังนี้คือ

พาริตีบิตสำหรับตรวจสอบตัวอักษร (Parity Check Character) แบบคู่

$$C_i = b_{i1} \oplus b_{i2} \oplus \dots \oplus b_{im}$$

เมื่อ C_i เป็นบิตตำแหน่งที่ i ของพาริตีบิตสำหรับตรวจสอบอักษร
 m เป็นจำนวนตัวอักษรที่ตรวจสอบ

การใช้ VRC/LRC นี้ จะใช้เมื่อมีการส่งผ่านข้อมูลด้วยความเร็วไม่เกิน 4800 บิตต่อวินาที ซึ่งหากใช้ความเร็วมากกว่านี้ โอกาสที่จะสืบหาความผิดพลาดของข้อมูลไม่พบ จะเพิ่มมากขึ้นจนไม่สามารถยอมรับได้ (โดยทั่วไปค่าที่ยอมรับได้ไม่ควรเกิน 2^{-n}) นอกจากนี้ การส่งผ่านข้อมูลในปัจจุบันนิยมส่งเป็นบิต (Bit Oriented) มากกว่าการส่งเป็นตัวอักษร (Character Oriented) การใช้พาริตีแบบกลุ่ม (Block Parity) เพื่อสืบหาความผิดพลาดของข้อมูล จึงเป็นที่นิยมใช้มากกว่า ซึ่งพาริตีแบบกลุ่ม ได้แก่

2.2.1.1.3 การตรวจสอบโดยสไปรัล

(Spiral Redundancy Check) หรือ SRC (Sherman 1985: 148)

เป็นการใช้เทคนิค ในการสืบหาความผิดพลาดของข้อมูลเช่นเดียวกับ LRC แต่ตำแหน่งของบิตที่นำมาคำนวณหาพาริตีบิตนั้น

อยู่ในแนวเส้นทแยงมุม แทนที่จะเป็นแนวนอน ซึ่งการทำ SRC นี้ แม้ว่าข้อมูลที่ต้องการส่งจะเป็นบิต แต่เมื่อครบ 8 บิตก็จะทำการคำนวณพาริตีบิต ซึ่งอาจจะเป็นพาริตีแบบคี่หรือแบบคู่ แล้วส่งพาริตีบิตนั้นไปที่ท้ายข้อมูล และหากข้อมูลมีจำนวนบิตไม่ครบ 8 บิต ก็จะเพิ่ม (Pad Out) 8 บิตสุดท้ายให้ครบก่อนการคำนวณ โดยทั่วไปนิยมใช้ SRC กับการส่งผ่านข้อมูลที่เป็นตัวอักษรเดี่ยว (Single Character) การนำมาใช้งานจึงไม่กว้างขวางนัก

2.2.1.1.4 อินเทอลีฟวิ่ง (Interleaving)

(Sherman 1985: 148)

เป็นการนำบิตแต่ละตำแหน่ง ของแต่ละตัวอักษรของข้อมูลมาไว้ด้วยกัน จนครบ 8 บิตของ 8 ตัวอักษรที่จะส่งไป ซึ่งในตัวอักษรที่ 9 ก็จะเริ่มการกระทำเช่นนี้ใหม่ และหากจำนวนตัวอักษรไม่ครบ 8 ก็จะทำให้จนครบ ซึ่งเป็นวิธีที่ดีกว่าการเพิ่มพาริตีโดยตรง (Straight BCC) แต่ก็ต้องจัดการกับข้อมูลมาก

2.2.1.2 การใช้บิตซ้ำ (Repetition codes)

(Tranter 1983: 256)

เป็นรหัสแบบบล็อกอย่างง่าย โดยข้อมูล 1 บิต จะถูกกำหนดให้เป็นรหัสที่ซ้ำกัน n ครั้ง และโดยทั่วไป n จะเป็นเลขคี่ ดังนั้น จะมีบิตจำนวน $n-1$ บิต ที่เป็นบิตเพิ่มในแต่ละบิตของข้อมูล โดยมีอัตราของรหัสคือ $1/n$ ซึ่งอัตราของรหัสจะน้อยลง เมื่อค่า n มีขนาดใหญ่ แสดงได้ดังตารางที่ 2.2

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

อัตรา	d^*	ความสามารถแก้ความผิดพลาด ของข้อมูลต่อโคตเวิร์ด	โคตเวิร์ด
1/3	3	1	000 111
1/5	5	2	00000 11111
:	:	:	:
1/n	n	$1/2(n-1)$	00...0 11...1

ตารางที่ 2.2 แสดงลักษณะของการใช้บิตซ้ำ

จะเห็นได้ว่า ค่าดีสแทนส์ที่น้อยที่สุดคือ n และเมื่อค่า n มีค่ามากขึ้น การใช้บิตซ้ำจะมีประสิทธิภาพในการแก้ความผิดพลาด ของบิตที่ผิดพลาดได้มากขึ้นถึง $1/2(n-1)$ แต่ถ้าเปรียบเทียบกับอัตรารหัสของการใช้บิตซ้ำที่มีค่าน้อยมากแล้ว บิตซ้ำจึงไม่เป็นที่ยอมรับ

2.2.1.3 รหัสแบบบล็อกเชิงเส้น (Linear Block Codes)

เป็นรหัสที่มีโครงสร้างของรหัสที่ดี ซึ่งรหัสที่ดีส่วนใหญ่จะเป็นรหัสเชิงเส้น โดยตัวอย่างของรหัสแบบบล็อกเชิงเส้น ได้แก่

2.2.1.3.1 รหัสแฮมมิง (Hamming Code)

(Doll 1978: 274)

เป็นรหัสที่ใช้ในการสืบหาและตรวจ

แก้ความผิดพลาดของข้อมูล โดยความสามารถในการสืบหาและแก้ความผิดพลาดของรหัสขึ้นอยู่กับค่าแฮมมิงดีสแทนส์ แสดงได้ในรูปความสัมพันธ์ของ

$$d = C + D + 1$$

โดย $D \geq C$

d เป็นค่าแฮมมิงคิสแทนส์ของรหัส

D เป็นจำนวนบิตที่เกิดความผิดพลาด ซึ่งสามารถสืบหาได้

C เป็นจำนวนบิตที่เกิดความผิดพลาด ซึ่งสามารถแก้ไขถูกต้องได้

ซึ่งความสามารถในการตรวจแก้ความผิดพลาดของข้อมูลเป็นจำนวน 1 บิตนั้น แสดงได้
ดังรูปความสัมพันธ์ของ

$$2^m \geq n + 1$$

$$\text{โดย } n = m + k$$

m เป็นจำนวนบิตเพิ่มซึ่งได้โดย การคำนวณจากจำนวนบิตน้อยที่สุด
ที่จำเป็นต้องมีใน n ตำแหน่งคือ $\log_2 n$ โดยการเพิ่มบิตเข้าไปเพื่อสืบหาความผิดพลาด
ของข้อมูล ซึ่งจะได้ว่า

$$m \geq \log_2 (n+1) \quad \text{หรือ} \quad 2^m \geq n+1$$

ดังนั้น จึงมีบิตในตำแหน่ง ที่เป็น
เลขยกกำลังของสอง คือ 2, 4, 8, 16, ... และ 1 หรืออาจเป็นตำแหน่งใดๆ
ในกลุ่มข้อมูล (Tomasi 1987: 70) เช่น รหัสแบบแฮมมิง (17,12) ซึ่งมีตำแหน่งของ
บิตที่ 4, 8, 9, 13 และ 17 เป็นตำแหน่งของบิตที่เพิ่มเข้าไปเพื่อตรวจสอบความถูกต้อง
ของข้อมูล โดยตัวรับจะมีตัวนับ (Counter) เริ่มต้นเป็น 0 แล้วตรวจสอบ กับบิต
ในตำแหน่งตรวจสอบเหล่านี้ ซึ่งจะหาการบวกค่าของตำแหน่งบิตตรวจสอบ ที่ผิดพลาดไว้
โดยผลบวกที่ได้ จะบอกตำแหน่งของข้อมูลบิตที่เกิดความผิดพลาดขึ้น แต่ถ้าตัวนับมีค่าเป็น
0 ก็แสดงว่าข้อมูลที่รับมานั้นถูกต้อง ซึ่งการใช้รหัสแฮมมิงนี้ สามารถสืบหาความผิด
พลาดของข้อมูลได้ 1 หรือ 2 บิตที่ผิดพลาด และสามารถตรวจแก้ความผิดพลาดของข้อมูล
ได้เพียง 1 บิตที่ผิดพลาดเท่านั้น เนื่องจากค่าคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดของรหัสแฮมมิงมีค่าเป็น
3 แสดงได้จากโคตเวิร์ค (n,k) ของรหัสแฮมมิง ซึ่งสามารถสืบหาข้อมูลที่ผิดพลาดได้
เป็นจำนวน $2k$ บิต และตรวจแก้ความผิดพลาดของข้อมูลได้เป็นจำนวน k บิต โดย
 $k = 1$ รหัสแฮมมิงจึงไม่สามารถตรวจแก้ความผิดพลาดของข้อมูล ที่ผิดพลาดเป็นช่วงได้

2.2.1.3.2 รหัสแบบไซคลิก (Cyclic Codes)

(Blahut 1983: 93)

เป็นsubclass (Subclass) ของ
รหัสเชิงเส้น ซึ่งมีโครงสร้างที่ดี และเนื่องจากรหัสควบคุมความผิดพลาดที่นิยมใช้กัน
ส่วนใหญ่ มักเป็นคลาสของรหัสแบบไซคลิก ซึ่งใช้ทฤษฎีของกาโลอิสฟิลด์ในการคำนวณ

เพื่อการรหัสที่ดี รหัสแบบไซคลิกจึงเป็นรหัสที่สำคัญ เนื่องจากมีฐานการเข้ารหัสและถอดรหัส ซึ่งมีอัลกอริทึมและการคำนวณที่มีประสิทธิภาพ

รหัสเชิงเส้นบน $GF(q)$ สามารถอธิบายได้ในเทอม (Term) ของเมตริกซ์ ซึ่งมีสมาชิกจาก $GF(q)$ เรียกว่าเมตริกซ์ตรวจสอบบิตเพิ่ม โดยเวกเตอร์ c บน $GF(q)$ จะเป็นโคดเวิร์ดก็ต่อเมื่อ $cH^T = 0$ หรืออาจเขียนได้เป็น

$$c(x) = \sum_{i=0}^{n-1} C_i x^i$$

ซึ่งการคูณโคดเวิร์ดด้วย เมตริกซ์ตรวจสอบบิตเพิ่มก็คือ การหาค่าโพลีโนเมียล $c(x)$ เมื่อ $x = a$ ดังนั้นข้อบังคับสำหรับ $c(x)$ ที่จะแทนโคดเวิร์ดก็คือ $c(a) = 0$ หรือหมายความว่า โพลีโนเมียลของเลขฐานสอง $c(x)$ จะเป็นโคดเวิร์ดโพลีโนเมียล (Codeword polynomial) ก็ต่อเมื่อ a เป็น 0 ของ $c(x)$

รหัสเชิงเส้น ให้อยู่ในรูปสมการโพลีโนเมียลสำหรับรหัสเชิงเส้น เนื่องจาก สมการโพลีโนเมียลจะง่ายต่อการค้นหารหัสที่ดี ซึ่งรวมทั้งวิธีการเข้ารหัสและถอดรหัสด้วย

การอธิบาย รหัสแบบไซคลิกด้วยโพลีโนเมียล โดยรหัสเชิงเส้นบน $GF(q)$ จะเรียกว่าเป็นรหัสแบบไซคลิก เมื่อ

$$(C = C_0, C_1, \dots, C_{n-1}) \text{ อยู่ใน } C \text{ แล้ว}$$

$C' = (C_{n-1}, C_0, \dots, C_{n-2})$ ก็จะถูกอยู่ใน C ด้วย ซึ่งโคดเวิร์ด C' จะได้จากการทำไซคลิกชิฟ (Cyclic shift) จากโคดเวิร์ด C โดยที่ทุกา รหัสเชิงเส้นบน $GF(q)$ ซึ่งมีความยาว n จะเป็นสับสเปซของ $GF(q)^n$ และเนื่องจากรหัสแบบไซคลิก ซึ่งเป็นสับสเปซหนึ่งใน $GF(q)^n$ นี้ มีคุณสมบัติของไซคลิก โดยทุกเวกเตอร์ใน $GF(q)^n$ สามารถแทน ได้ด้วยโพลีโนเมียลในรูป x ดีกรีน้อยกว่าหรือเท่ากับ $n-1$ ซึ่งไซคลิกชิฟสามารถเขียนแทนได้ด้วยสมการ

$$xp(x) = Rx^{n-1}[xp(x)]$$

ดังนั้นถ้าโคดเวิร์ดสามารถแทนได้ด้วยโพลีโนเมียล และรหัสเป็นสับเซตของ

$$GF(q)[x]/(x^n-1)$$

รหัสนั้นจะเป็นรหัสแบบไซคลิก ถ้า $xc(x)$ ยังคงเป็นโคดเวิร์ดโพลีโนเมียล เมื่อ $c(x)$ เป็นโคดเวิร์ดโพลีโนเมียล ดังนั้นเมื่อเลือกโคดเวิร์ดโพลีโนเมียลที่ไม่เป็น 0 ซึ่งมีดีกรี



น้อยที่สุดจาก C โดยดีกรีเป็น $n-k$ แล้วคูณด้วยสมาชิกของฟิลด์ให้เป็นโพลิโนเมียลแล้วจะต้องเป็นรหัสใน C เนื่องจากรหัสแบบไซคลิกเป็นรหัสเชิงเส้น ซึ่งโพลิโนเมียลที่ไม่เป็น 0 และมีดีกรีน้อยที่สุดเรียกว่าเป็น เจเนเรเตอร์โพลิโนเมียล (Generator polynomial) ของ C และเขียนแทนได้ด้วย $g(x)$

โดยรหัสแบบไซคลิกจะประกอบด้วย ผลคูณระหว่างเจเนเรเตอร์โพลิโนเมียล $g(x)$ และ โพลิโนเมียลดีกรี $k-1$ หรือน้อยกว่า คือ

$$c(x) = Q(x)g(x)$$

ทฤษฎีที่ 2.2.1.3.2.1 รหัสแบบไซคลิกซึ่งมีความยาวบล็อกเป็น n จะมีเจเนเรเตอร์โพลิโนเมียล $g(x)$ ก็ต่อเมื่อ $g(x)$ หารได้ด้วย x^n-1

ดังนั้น หากโพลิโนเมียลที่หารได้ด้วย x^n-1 ก็สามารถใช้เป็นเจเนเรเตอร์โพลิโนเมียล เพื่อใช้กับรหัสแบบไซคลิกได้ สำหรับทุกรหัสแบบไซคลิก ซึ่งมีเจเนเรเตอร์โพลิโนเมียล $g(x)$ โดย

$$x^n-1 = g(x)h(x)$$

สำหรับบางโพลิโนเมียล $h(x)$ หรือที่เรียกว่าโพลิโนเมียลตรวจสอบบิตเพิ่ม โดยทุกโคดเวิร์ดของ $c(x)$ จะสอดคล้องกับสมการ

$$Rx^{n-1}[h(x)c(x)] = 0$$

ให้ $c(x)$ แทนโคดเวิร์ดโพลิโนเมียลของรหัสแบบไซคลิกที่ถูกส่งไป ซึ่งสัมพันธ์ของโพลิโนเมียล $c(x)$ จะเป็นสัญลักษณ์ของเวกเตอร์ที่ส่งไป ให้ $v(x)$ แทนโคดเวิร์ดที่ได้รับ

$$\text{และให้ } e(x) = v(x) - c(x)$$

ซึ่งโพลิโนเมียล $e(x)$ จะเรียกว่าเอเรอร์โพลิโนเมียล (Error polynomial) ซึ่งมีสัมพันธ์ที่ไม่เป็น 0 ในตำแหน่งที่เกิดความผิดพลาดของลำดับของข้อมูล ซึ่งแทนด้วยโพลิโนเมียล $i(x)$ ซึ่งมีดีกรี $k-1$ โดยเซตของโพลิโนเมียลของข้อมูล (Information polynomial) อาจจับคู่กับเซตของโคดเวิร์ดโพลิโนเมียลได้โดย

$$c(x) = i(x)g(x)$$

หรือเขียนได้ว่า

$$c(x) = x^{n-k}i(x) + t(x)$$

โดย $t(x)$ จะต้องสอดคล้องกับสมการ

$$R_{g(x)}[c(x)] = 0$$

ซึ่ง $R_{g(x)}[x^{n-k}i(x)] + R_{g(x)}[t(x)] = 0$

และเนื่องจากดีกรีของ $t(x)$ น้อยกว่า $n-k$ ซึ่งเป็นดีกรีของ $g(x)$

ดังนั้น $t(x) = -R_{g(x)}[x^{n-k}i(x)]$

โดยการใช้กฎการจับคู่ 1-1 กำลังสูงสุดของสัมประสิทธิ์ซึ่งมีค่าเป็น k ของโพลีโนเมียล จะมีเพียงแบบเดียว ดังนั้นการเข้ารหัสแบบซิสเต็มมาติก หรือนอนซิสเต็มมาติก (Non Systematic) จะให้ผลลัพธ์เป็นโคตเวิร์ดเดียวกัน แต่จะต่างกันที่ การจับกลุ่มระหว่าง

$i(x)$ และ $c(x)$ จึงสามารถให้ค่าจำกัดความของซินโดรมโพลีโนเมียล (Syndrome polynomial) $s(x)$ ซึ่งใช้ในการถอดรหัสแบบไซคลิก โดยซินโดรมโพลีโนเมียล จะเป็นเศษเหลือของ $v(x)$ ภายใต้การหารของ $g(x)$ คือ

$$s(x) = R_{g(x)}[v(x)]$$

และซินโดรมโพลีโนเมียลขึ้นอยู่กับ $e(x)$ โดยไม่ขึ้นกับ $c(x)$ หรือ $i(x)$ เนื่องจาก

$$\begin{aligned} s(x) &= R_{g(x)}[v(x)] \\ &= R_{g(x)}[c(x)+e(x)] \\ &= R_{g(x)}[e(x)] \end{aligned}$$

ทฤษฎีที่ 2.2.1.3.2.2 ให้ d^*

เป็นดีสแทนซ์ที่น้อยที่สุดของรหัสแบบไซคลิก C แล้ว หากเราเอาโพลีโนเมียล ซึ่งมีน้ำหนักน้อยกว่า d^* จะมีซินโดรมโพลีโนเมียลเพียงแบบเดียว ซึ่งปัญหาของการแก้ความผิดพลาดของข้อมูลก็คือการหา $e(x)$ ซึ่งมีสัมประสิทธิ์ที่ไม่เป็น 0 ที่น้อยที่สุด ที่สอดคล้องกับสมการ

$$s(x) = R_{g(x)}[e(x)]$$

ซึ่งสามารถใช้ในการสร้างตาราง ในกรณีที่จำนวนความผิดพลาดมีไม่มากนัก เรียกว่าตารางการคำนวณซินโดรม (Syndrome evaluator table) โดยตัวถอดรหัส จะหาโพลีโนเมียล $e(x)$ ได้ โดยการคำนวณ $s(x)$ จาก $v(x)$ แล้วจึงหา $s(x)$ จากตารางการคำนวณซินโดรมเพื่อให้ได้ $e(x)$ แสดงได้ดังตารางที่ 2.3

$e(x)$	$s(x)$
1	$R_g(x)[1]$
x	$R_g(x)[x]$
x^2	$R_g(x)[x^2]$
:	:
$1+x$	$R_g(x)[1+x]$
$1+x^2$	$R_g(x)[1+x^2]$
:	:

ตารางที่ 2.3 แสดงตารางการคำนวณซินโดรม

ในการหาเจเนเรเตอร์โพลิโนเมียล ที่เป็นไปได้ สำหรับรหัสแบบไซคลิกที่มีความยาวบล็อกเป็น n นั้น ก็คือการหาตัวหารของ x^n-1 ซึ่ง x^n-1 สามารถเขียนได้ในเทอมของ โพร้มแฟคเตอร์ (Prime Factor)

$$x^n-1 = f_1(x)f_2(x)\dots f_s(x)$$

เมื่อ s เป็นจำนวนของโพร้มแฟคเตอร์แล้ว สับเซตใดๆ ของแฟคเตอร์เหล่านี้ สามารถคูณกันเพื่อให้ได้เจเนเรเตอร์โพลิโนเมียล $g(x)$ ซึ่งถ้าโพร้มแฟคเตอร์ของ x^n-1 แตกต่างกัน ดังนั้นจะมีรหัสแบบไซคลิกความยาว n ที่แตกต่างกันได้ 2^s-2 แบบ

โดยยกเว้นกรณีซึ่ง $g(x) = 1$ และ $g(x) = (x^n-1)$

โพลิโนเมียลซึ่งต้องหาร x^n-1 ได้ ดังนั้น เมื่อ $g(x)$ เป็นเจเนเรเตอร์

$$g(x) = \prod f_i(x)$$

ซึ่งเป็นผลคูณบนสับเซตของโพร้มโพลิโนเมียล ซึ่งรหัสแบบไซคลิกที่ได้จาก $g(x)$ จะเป็นโพลิโนเมียลที่หารได้ด้วยแต่ละ $f_i(x)$

การหาโพร้มโพลิโนเมียล และ

เจเนเรเตอร์โพลิโนเมียล

นิยามที่ 2.2.1.3.2.3 ความยาว

บล็อก n ซึ่งได้จากสมการ

$$n = q^m - 1$$

เรียกว่าเป็น ความยาวบล็อกเริ่มต้น (Primitive block length) สำหรับรหัสบน $GF(q)$ ซึ่งรหัสแบบไซคลิกนี้ เรียกว่ารหัสเริ่มต้นของไซคลิก (Primitive cyclic code) โดย

$$x^{q^m} - 1 = f_1(x) \dots f_s(x)$$

ตัวอย่างเมื่อ $n = 15$ ซึ่งจะได้รหัสแบบไซคลิกที่มีความยาวบล็อก 15 โดยการหาแฟกเตอร์ของ $x^{15} - 1$ เพื่อให้ได้โพร้มโพลีโนเมียล

$$x^{15} - 1 = (x+1)(x^2+x+1)(x^4+x+1)(x^4+x^3+1)(x^4+x^3+x^2+x+1)$$

ซึ่งแฟกเตอร์เหล่านี้ได้จากการทดลองแบบลองผิดลองถูก (Trial and error) เพื่อให้ได้โพร้มโพลีโนเมียล ซึ่งจะมี 25 หรือ 32 สับเซตของโพร้มโพลีโนเมียลเหล่านี้ที่เป็นเจเนอเรเตอร์โพลีโนเมียลของรหัสแบบไซคลิกที่มีความยาวบล็อก 15

(ยกเว้นกรณี $g(x) = x^{15} - 1$ เมื่อ $k = 0$ และ $g(x) = 1$ เมื่อ $k = n$)

ดังนั้นจะมีรหัสแบบไซคลิกได้ 30 แบบ ซึ่งถ้าเลือก

$$\begin{aligned} g(x) &= (x^4+x^3+1)(x^4+x^3+x^2+x+1) \\ &= x^8+x^4+x^2+x+1 \end{aligned}$$

เพราะว่า $g(x)$ มีดีกรี 8 ดังนั้น $n-k = 8$ ซึ่งจะได้ค่า $k = 7$ และเพราะว่า $g(x)$ มีน้ำหนักเป็น 5 ดังนั้นดีสแทนส์ที่น้อยที่สุดก็จะมีค่าน้อยกว่าหรือเท่ากับ 5 และรหัสแบบไซคลิก (15,7,5) นี้จะสามารถแก้ความผิดพลาดได้ 2 บิต

การเลือก $g(x)$ สำหรับรหัสแบบไซคลิก จึงขึ้นอยู่กับว่า ต้องการรหัสลักษณะในรูปแบบใด และมีความสามารถแก้ความผิดพลาดได้เท่าไร

ในกรณีของรหัสแบบแบบแฮมมิง ซึ่งมีความยาวบล็อกเป็น

$$n = (q^m - 1) / (q - 1) \text{ ใน } GF(q)$$

จะมีคุณสมบัติเป็นไซคลิกถ้า m และ $q-1$ เป็นโพร้ม

รหัสแบบไซคลิก สำหรับแก้ความผิดพลาด 2 บิต จะแสดงได้โดย ให้ ความยาวบล็อก n มีค่าเป็น $2^m - 1$ สำหรับบางค่าของ m และให้ a เป็นสมาชิกเริ่มต้นของ $GF(2^m)$

ถ้ารหัสซึ่งเป็นเลขฐานสองมี a และ a^3 เป็น 0 ของเจเนอเรเตอร์โพลีโนเมียล รหัสจะสามารถแก้ความผิดพลาด 2 บิตได้เนื่องจากเมตริกซ์ตรวจสอบบิตเพิ่มซึ่งทำให้ $cH^T = 0$ หรือ

$$\sum_{i=0}^{n-1} c_i a^i = 0$$

สำหรับ $GF(2)$ เลือกตำแหน่งของความผิดพลาดให้แทนด้วย a และ a^3

ให้ $g(x)$ เป็นโพลีโนเมียลซึ่งมีดีกรีน้อยที่สุดซึ่งมี a และ a^3 เป็น 0 ใน $GF(2^m)$ โดยการถอดรหัสที่สามารถแก้ความผิดพลาด 1 บิตและ 2 บิตที่ผิดพลาดได้ รหัสนี้จะต้องมีดีกรีที่น้อยที่สุดอย่างน้อยเป็น 5 โดยเวอริตี้ที่ได้รับจะเป็นโพลีโนเมียลดีกรี $n-1$ คือ

$v(x) = a(x)g(x) + e(x)$ ซึ่ง $e(x)$ เป็นสัมประสิทธิ์ที่ไม่เป็น 0 ไม่เกิน 2 ตัว ซึ่ง

$e(x) = 0$ หรือ x^i หรือ $x^i + x^{i'}$ เมื่อเลขจำนวนเต็ม i และ i' เป็นตำแหน่งที่เกิดความผิดพลาด โดยใน $GF(2^m)$ สมาชิกของฟิลด์ a^i จะหมายถึงสมาชิกในตำแหน่งที่ i ซึ่งสมาชิกของฟิลด์เรียกว่าเลขที่ตำแหน่ง (Location number) กำหนดให้สมาชิกของฟิลด์ $x_1 = a^i$ และ $x_2 = a^{i'}$ ซึ่งเกิดความผิดพลาดในตำแหน่งของ x_1 และ x_2 และต้องมีเพียงแบบเดียว โดยกำลังของ a จะมีค่าได้สูงสุดคือความยาวบล็อก n ดังนั้นถ้ามีความผิดพลาด 1 บิต ก็ให้ $x_2 = 0$ และถ้าไม่เกิดความผิดพลาดเลยก็คือ

$$x_1 = x_2 = 0$$

ให้ $s_1 = v(a)$ และ $s_3 = v(a^3)$ เป็นซินโดรมซึ่งคำนวณได้จาก $v(x)$

เนื่องจาก $g(x)$ เป็น 0 ที่ a และ a^3

ดังนั้น $s_1 = e(a)$ และ $s_3 = e(a^3)$

สมมติว่าเกิดความผิดพลาด 2 บิต ดังนั้น

$$s_1 = a^i + a^{i'}, \text{ และ } s_3 = a^{3i} + a^{3i'}$$

หรือเขียนให้อยู่ในรูปของตัวแปร x_1 และ x_2 คือ

$$s_1 = x_1 + x_2$$

$$s_3 = x_1^3 + x_2^3$$

ถ้าสมการทั้ง 2 นี้ สามารถให้ค่า x_1 และ x_2 ที่มีเพียงแบบเดียว ก็แสดงว่าทั้ง 2 บิตที่ผิดพลาดนั้น จะสามารถแก้ให้ถูกต้องได้ และรหัสจะมีดีกรีที่น้อยที่สุดอย่างน้อยเป็น 5 โดยมีโพลีโนเมียล $s(x)$ แสดงตำแหน่งความผิดพลาดที่เกิดขึ้น

รหัสแบบไซคลิก สำหรับแก้ความผิดพลาดที่ต่อเนื่อง โดยที่รหัสส่วนใหญ่มีรูปแบบ เพื่อแก้ความผิดพลาดจำนวน t บิตใด ๆ แต่เนื่องจากชนวนโดยทั่วไป มักจะเกิดความผิดพลาดแบบต่อเนื่อง ซึ่งความผิดพลาดในรูปแบบนี้ รหัสแบบไซคลิกสามารถแก้ได้เนื่องจากคุณสมบัติการเป็นไซคลิกของรหัส ซึ่งรหัสจะไม่เพียงแก้ไขความผิดพลาดที่ต่อเนื่องเท่านั้น แต่จะรวมทั้งความผิดพลาดต่อเนื่องที่เป็นไซคลิกด้วย

นิยามที่ 2.2.1.3.2.4 รูปแบบของความผิดพลาดต่อเนื่องที่เป็นไซคลิก มีความยาว t จะมีคุณสมบัติเป็นเวกเตอร์ ซึ่งมีสมาชิกไม่เป็น 0 และในสมาชิกจำนวน t จะมีตัวแรกและตัวสุดท้ายไม่เป็น 0 โดยรูปแบบของความผิดพลาดที่ต่อเนื่องอธิบายได้ดังสมการ

$$e(x) = x^i b(x) \pmod{x^n - 1}$$

ซึ่ง $b(x)$ เป็นโพลีโนเมียลดีกรีสูงสุดคือ $t-1$ และ b_0 ไม่เป็น 0 ดังนั้น $b(x)$ จะแสดงรูปแบบของความผิดพลาดที่ต่อเนื่อง และ x^i แสดงตำแหน่งแรกของความผิดพลาดที่ต่อเนื่องนั้น

รหัสแบบไซคลิก สำหรับแก้ความผิดพลาดที่ต่อเนื่องจะต้องมีซินโดรมโพลีโนเมียล $s(x)$ ที่แตกต่างกัน โดยความสัมพันธ์ระหว่าง $s(x)$ และ $e(x)$ คือ

$$s(x) = Rg(x)[e(x)]$$

โดย $s(x)$ จะแตกต่างกันสำหรับแต่ละโพลีโนเมียล $e(x)$ ซึ่งแทนรูปแบบความผิดพลาดต่อเนื่องที่เป็นไซคลิกซึ่งมีความยาว t ดังนั้นรหัสจะสามารถแก้ความผิดพลาดทุกความผิดพลาดที่ต่อเนื่องที่มีความยาว t ได้ เช่น เจเนเรเตอร์โพลีโนเมียล $g(x)$ โดย

$$g(x) = x^6 + x^3 + x^2 + x + 1$$

สำหรับรหัสของเลขฐานสอง ที่มีความยาวบล็อกเป็น 15 และสามารถแก้ความผิดพลาดที่ต่อเนื่องซึ่งมีความยาว 3 หรือน้อยกว่าได้

โดย

$$e(x) = x^i \quad i=0, \dots, 14$$

$$e(x) = x^i(1+x) \pmod{x^{15}-1} \quad i=0, \dots, 14$$

$$e(x) = x^i(1+x^2) \pmod{x^{15}-1} \quad i=0, \dots, 14$$

$$e(x) = x^i(1+x+x^2) \pmod{x^{15}-1} \quad i=0, \dots, 14$$

โดยที่แต่ละซินโดรมของแต่ละรูปแบบความผิดพลาดจะมี 56 แบบที่แตกต่างกัน ดังนั้นรหัสแบบไซคลิกที่ได้จาก $g(x)$ จะสามารถแก้ความผิดพลาดที่ต่อเนื่องซึ่งมีความยาว 3 บิตได้

นิยามที่ 2.2.1.3.2.5 ขอบเขตของรีเจอร์ (Rieger bound) กำหนดไว้ว่า รหัสแบบบล็อกเชิงเส้น ที่สามารถแก้ความผิดพลาดที่ต่อเนื่องซึ่งมีความยาว t หรือน้อยกว่าได้ จะต้องมีบิตเพิ่มเป็นจำนวนไม่น้อยกว่า $2t$ บิต แสดงได้ดังตารางที่ 2.4

เจเนเรเตอร์โพลีโนเมียล	พารามิเตอร์ (Parameter)	ความสามารถแก้ความผิดพลาดที่ต่อเนื่อง
$x^4+x^3+x^2+1$	(7,3)	2
$x^5+x^4+x^2+x+1$	(15,10)	2
$x^6+x^5+x^4+x^3+1$	(15,9)	3
$x^6+x^5+x^4+1$	(31,25)	2
$x^7+x^6+x^5+x^3+x^2+1$	(63,56)	2
$x^8+x^7+x^6+x^3+1$	(63,55)	3
$x^{12}+x^8+x^5+x^3+1$	(511,499)	4
$x^{13}+x^{10}+x^7+x^6+x^5+x^4+x^2+1$	(1023,1010)	4

ตารางที่ 2.4 แสดงความสามารถในการแก้ความผิดพลาด

ของรหัสแบบไซคลิก

การใช้เทคนิคของ อินเทอลีฟัวกับรหัสแบบไซคลิก จะทำให้ได้รหัสที่ยาวขึ้น จากรหัส (n,k) จะได้เป็นรหัส (jn, jk) จาก j โคตเวิร์ดใดๆ แล้วสลับโคตเวิร์ดเหล่านี้ โดยการสลับตำแหน่งของสัญลักษณ์ ซึ่งถ้ารหัสแบบไซคลิกสามารถแก้ความผิดพลาดที่ต่อเนื่องที่มีความยาว t ได้แล้ว รหัสที่ได้จากการทำอินเทอลีฟัว จะสามารถแก้ความผิดพลาดต่อเนื่องใดๆ ที่มีความยาว jt ได้ โดยเทคนิคของอินเทอลีฟัวจะเป็นการสร้างรหัสแบบไซคลิก จากรหัสแบบไซคลิกอีกทีหนึ่ง แสดงได้โดย สมมุติให้ $g(x)$ เป็นเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลของรหัส ดังนั้น $g(x^j)$ ก็ยังคงเป็นเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลของรหัสอินเทอลีฟัว โดย

$$\begin{aligned}
 \text{ให้} \quad c_1(x) &= i_1(x)g(x) \\
 c_2(x) &= i_2(x)g(x) \\
 &\vdots \\
 c_j(x) &= i_j(x)g(x) \\
 c(x) &= c_1(x^j) + xc_2(x^j) + \dots + x^{j-1}c_j(x^j) \\
 c(x) &= i_1(x^j)g(x^j) + xi_2(x^j)g(x^j) + \dots + x^{j-1}i_j(x^j)g(x^j) \\
 &= [i_1(x^j) + xi_2(x^j) + \dots + x^{j-1}i_j(x^j)]g(x^j) \\
 &= i(x)g(x^j)
 \end{aligned}$$

รหัสแบบไซคลิกจะถูกเข้ารหัสแบบนั้นซ้ำเต็มมาดึก โดยการคูณโพลีโนเมียลข้อมูล $i(x)$ ด้วยโพลีโนเมียล $g(x)$ เพื่อให้ได้โคดเวิร์ด $c(x)$ ส่วนรหัสแบบซ้ำเต็มมาดึกนั้น จะต้องให้บิตของข้อมูลอยู่ที่บิตตำแหน่งสูงสุดของโคดเวิร์ดเสียก่อน แล้วจึงคำนวณหาบิตเพิ่มเพื่อให้ได้โคดเวิร์ด โดยโคดเวิร์ดจะอยู่ในรูป

$$c(x) = x^{n-k}i(x) + t(x)$$

และ $t(x) = -R_g(x)[x^{n-k}i(x)]$
 ดังนั้น $R_g(x)[c(x)]$ จะมีค่าเป็น 0 โดยภายหลังการหารบิตข้อมูลแล้ว เศษเหลือจะถูกส่งไปยังแขนแนล และเมื่อแขนแนลส่งโพลีโนเมียล $c(x)$ ไป ซึ่งจะถูกรวบรวมด้วยเอเรอโพลีโนเมียล $e(x)$ ผลที่ได้จากแขนแนลก็คือ ลำดับของบิตที่ได้รับ ในรูปของโพลีโนเมียล

$$v(x) = c(x) + e(x)$$

และที่ตัวรับก็จะนำลำดับของบิตที่ได้รับ มาหารด้วย $g(x)$ โดยจะได้เศษเหลือเป็นชิ้นโครมโพลีโนเมียล ซึ่งจะใช้ในการหารูปแบบความผิดพลาดจากตารางการคำนวณชิ้นโครม และหลังจากแก้ความผิดพลาดของโคดเวิร์ดแล้ว จะได้ $c(x)$ แล้วจึงคำนวณหาบิตข้อมูลได้จากการหาร $c(x)$ ด้วย $g(x)$ ดังความสัมพันธ์จากสมการ

$$i(x) = R_g(x)[c(x)]$$

ซึ่งจะเป็นการสิ้นสุดการถอดรหัส

รหัสแบบไซคลิก ที่มีคุณสมบัติ เป็นรหัสซ้ำเต็มมาดึกใด ๆ สามารถทำให้ความยาวบล็อกของรหัสสั้นลงได้ จากรูปแบบของรหัส (n, k) ให้เป็นรหัส $(n-b, k-b)$ โดยการลดจำนวนบิตข้อมูลที่ใช้ลง เป็นจำนวน b บิต จากแต่ละโคดเวิร์ด โดยที่ b จะต้องน้อยกว่า k และบิตที่ไม่ใช้นั้นจะถูกทำให้สั้นลง โดยการเซตค่าให้เป็น 0 และไม่ต้องส่งบิตนั้นไป แต่ตัวรับจะต้องเพิ่มค่านี้เข้าไป เพื่อ

ให้สามารถถอดรหัสได้ โดยถ้ารหัสแบบไซคลิกมีดีสแทนส์ที่น้อยที่สุดคือ d^* แล้ว รหัสแบบไซคลิกที่ทำให้สั้นลงนี้ จะมีดีสแทนส์ที่น้อยที่สุดเป็น d^* เหมือนเดิม หรืออาจจะมากกว่าได้ และในทำนองเดียวกัน ถ้ารหัสสามารถแก้ความผิดพลาดที่ต่อเนื่องซึ่งมีความยาว t ได้ รหัสที่ถูกทำให้สั้นลงนี้ ก็จะสามารถแก้ความผิดพลาดที่ต่อเนื่องกันซึ่งมีความยาว t หรือมากกว่าได้ โดยการใช้เทคนิคของการหารหัสให้สั้นลงและอินเวอร์ตก็จะได้รหัสที่สามารถแก้ความผิดพลาดที่ต่อเนื่องอย่างมีประสิทธิภาพเป็นจำนวนมาก แต่รหัสที่ทำให้สั้นลงนี้จะไม่เป็นรหัสแบบไซคลิกอีกต่อไป เนื่องจาก $R_{x^{n-1}}[xc(x)]$ อาจจะไม่เป็นโคเดเวิร์ดอีกต่อไป แม้ว่า $c(x)$ จะเป็นโคเดเวิร์ดก็ตาม

การตรวจสอบความถูกต้อง ของข้อมูล โดยใช้ไซคลิก (Cyclic Redundancy Check) หรือ CRC (Do11 1978: 265) เป็นเทคนิคที่นิยมใช้กันโดยทั่วไป สำหรับการสืบหาความผิดพลาดของข้อมูลที่เป็นบิต โดยใช้สมการทางคณิตศาสตร์ที่เป็นโพลีโนเมียล ซึ่งมีรูปแบบที่เหมาะสมสำหรับสืบหาความผิดพลาดของข้อมูลในลักษณะต่างๆ ที่ต้องการ ซึ่งโดยทั่วไปจะเป็นโพลีโนเมียลที่เป็นเลขจำนวนเฉพาะ (Prime Number) เพื่อนำไปหารข้อมูลที่ต้องการส่งผ่านไปในั้นให้ได้เศษเหลือที่เป็นหนึ่งเดียว (Unique) ซึ่งจะเป็นค่าที่ส่งไปพร้อมกับข้อมูล สำหรับตัวรับจะได้ทำการตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูลได้ โดยการคำนวณหาเศษเหลือ จากข้อมูลที่ได้รับมา ซึ่งหากมีค่าเท่ากัน ก็แสดงว่าข้อมูลที่ส่งมานั้นถูกต้อง หรืออาจจะบวกโดยไม่มิตผิดพลาดของเศษเหลือนี้กับข้อมูลที่ต้องการส่ง เมื่อตัวรับคำนวณแล้ว ไม่มีเศษเหลือก็แสดงว่าไม่มีการผิดพลาดของข้อมูล ซึ่งการใช้ CRC จะเลือกโพลีโนเมียลที่เหมาะสมจากเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียล เพื่อนำไปคำนวณค่าสำหรับตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูลกับข้อมูลที่ต้องการส่ง ซึ่งอยู่ในรูปของเลขฐานสอง

$$a_{k-1} a_{k-2} \dots a_1 a_0$$

โดยสามารถจัดให้อยู่ในรูปของโพลีโนเมียลได้เป็น

$$M(x) = a_{k-1} x^{k-1} + a_{k-2} x^{k-2} + \dots + a_1 x + a_0$$

เจเนเรเตอร์โพลีโนเมียล จะนำไปทำการคำนวณกับบิตข้อมูล เพื่อหาเศษเหลือที่ต้องการ โดยคูณ $M(x)$ ด้วย x^r เมื่อ r เป็นดีกรีของ $g(x)$ และเพิ่ม 0 เข้าไปในตำแหน่งของบิตที่มีตำแหน่งต่ำ (Low Order) เพื่อให้ได้บิตเวิร์ด (Bit Word) เป็น n

โดย
$$n = r + k$$

หาร $M(x)x^r$ ด้วย $g(x)$ ซึ่งจะได้ $Q(x)$ และเศษเหลือ คือ $R(x)$

อยู่ในรูปของ

$$Q(x) + R(x)/g(x)$$

การส่งผ่านข้อมูล จะส่งไปในรูปของ

$$T(x) = M(x)x^r + R(x)$$

ซึ่งหากตัวรับ ได้รับข้อมูลที่เกิดความผิดพลาด คือ $T(x)$ มีการเปลี่ยนแปลง โดย

$$T(x) = T(x) + E(x)$$

แล้ว จะสามารถสืบหาความผิดพลาดนั้นได้ ตราบใดที่ $T(x) + E(x)$ ไม่สามารถหารได้ด้วย $g(x)$ โดย (Martin 1970: 76) ในกรณีที่มีความผิดพลาดเพียงบิตเดียว คือ

$$E(x) = x^i$$

ซึ่ง i เป็นตำแหน่งบิตที่เกิดความผิดพลาด และ $i < n$ ดังนั้น ถ้า $g(x)$ มี 2 เทอมหรือมากกว่าก็จะไม่สามารถหาร $E(x)$ ได้ หนึ่งบิตที่ผิดพลาดก็จะถูกตรวจพบได้ ส่วนความผิดพลาดในกรณีอื่น ๆ เช่น ความผิดพลาดเป็นจำนวน 2 บิต ซึ่งแสดงได้ในรูปสมการของ

$$\begin{aligned} E(x) &= x^i + x^j \quad \text{เมื่อ } i \text{ และ } j \text{ น้อยกว่า } n \\ &= x^i(1 + x^{j-i}) \end{aligned}$$

โดยความผิดพลาดนี้จะถูกตรวจพบได้ เมื่อ $g(x)$ ไม่สามารถหาร x^i และ $(1 + x^{j-i})$ ได้ ซึ่งถ้า $g(x)$ ประกอบด้วย 3 แฟกเตอร์ขึ้นไป ความผิดพลาดนี้ก็จะตรวจพบได้ ส่วนความผิดพลาดเป็นจำนวนคี่ของบิต ซึ่งจะไม่สามารถหารได้ด้วยเทอม $(x+1)$ เนื่องจาก $E(x)$ ซึ่งหารได้ด้วย $(x+1)$ จะสามารถแสดงได้ในรูปของสมการ

$$E(x) = (x+1)Q(x)$$

เมื่อแทนค่า $x = 1$ จะได้

$$E(1) = (1+1)Q(1)$$

ซึ่งก็คือ $E(1) = 0$ แสดงว่า $E(x)$ จะต้องประกอบด้วยจำนวนเทอมที่เป็นเลขคู่ ดังนั้น ถ้า $g(x)$ ประกอบด้วยแฟกเตอร์ $(x+1)$ แล้ว หากเกิดความผิดพลาดเป็นจำนวนคี่ของบิต ก็จะสามารถตรวจพบได้ ส่วนความผิดพลาดที่ต่อเนื่องหรือเป็นช่วง ซึ่งแสดงได้ในรูปสมการ

$$E(x) = x^i E_1(x) \quad \text{เมื่อ } i < n$$

ซึ่ง x^i จะไม่สามารถหารได้ด้วย $g(x)$ เนื่องจากเป็นเทอมเดียว และความผิดพลาดที่ต่อเนื่องนี้จะตรวจพบได้ ถ้า $E_1(x)$ ไม่สามารถหารได้ด้วย $g(x)$ โดยความยาวของบิตที่ผิดพลาดที่เป็นช่วงนี้จะต้องน้อยกว่าค่า $(r+1)$ ของ $g(x)$

ดังนั้น การเลือกเจเนเรเตอร์โพลิโนเมียลที่เหมาะสมกับลักษณะของความผิดพลาดที่เกิดขึ้น เพื่อให้สามารถสืบหาความผิดพลาดของข้อมูลในลักษณะต่างๆ ได้ครบถ้วนจึงนับว่าเป็นสิ่งจำเป็น สำหรับการให้ CRC เพื่อสืบหาความผิดพลาดของข้อมูลที่เกิดขึ้นเป็นช่วงนั้น มีโอกาสที่ข้อมูลซึ่งผิดพลาดจะถูกยอมรับว่าถูกต้องเท่ากับ $2^{-(r-1)}$ สำหรับกรณีที่มีความผิดพลาดของข้อมูลเป็นช่วงที่ยาวกว่า $r+1$ ส่วนความผิดพลาดเป็นช่วงที่น้อยกว่านั้น มีโอกาสที่จะยอมรับข้อมูลซึ่งผิดพลาดเท่ากับ 2^{-r} ซึ่งถือว่าเป็นความผิดพลาดในช่วงที่ยอมรับได้

2.2.1.3.3 รหัสบอส-คลอดีรี-ฮอคควานเฮม (Bose-Chaudhuri-Hocquenghem Code) หรือ BCH (Blauhut 1983: 161) เป็นรหัสที่ใช้ตรวจแก้ความผิดพลาดของข้อมูล โดยใช้เทคนิคของ ยูคลีเดียน อัลกอริทึม (Euclidean Algorithm) เช่นเดียวกับ CRC คือใช้ฟังก์ชันโพลิโนเมียลที่เป็นจำนวนเฉพาะ โดยรหัสบอส-คลอดีรี-ฮอคควานเฮม จัดเป็นกลุ่มของรหัสที่สามารถแก้ความผิดพลาดของบิตได้มากกว่า 1 บิต ซึ่งเหมาะกับความผิดพลาดที่เกิดเป็นอิสระต่อกัน โดยการสร้างเจเนเรเตอร์โพลิโนเมียลของรหัส BCH บน $GF(q)$ สำหรับรหัสที่แก้ความผิดพลาดได้เป็นจำนวน t บิต และมีความยาวบล็อก q^m-1 ซึ่งรหัสที่มีรูปแบบนี้เรียกว่า รหัสเริ่มต้นของ BCH

นิยามที่ 2.2.1.3.3.1 รหัสแบบ BCH

เจเนเรเตอร์โพลิโนเมียลของรหัสแบบไซคลิก สามารถเขียนได้ในรูปของ

$$g(x) = \text{LCM} [f_1(x), f_2(x), \dots, f_r(x)]$$

โดย $f_1(x), f_2(x), \dots, f_r(x)$ เป็นโพลิโนเมียลที่เป็น 0 ของ $g(x)$

ให้ $c(x)$ เป็นโคดเวิร์ดโพลิโนเมียล และ $e(x)$ เป็นเอเรอร์โพลิโนเมียล โดยโพลิโนเมียลที่ตัวรับได้รับคือ

$$v(x) = c(x) + e(x)$$

โดยสัมประสิทธิ์ของโพลิโนเมียลจะอยู่ใน $GF(q)$ ซึ่งสอดคล้องกับการเลือก

โพร้มโพลิโนเมียล ดีกรี m และมีโครงสร้างของ $GF(q^m)$ การเลือก $f_j(x)$ ซึ่งเป็นโพลิโนเมียลของ α^j สำหรับ $j = 1, \dots, 2t$ และ $g(x)$ โดย

$$g(x) = \text{LCM}[f_1(x), \dots, f_{2t}(x)]$$

ซึ่งบางครั้งรหัสแบบ BCH จะสามารถออกแบบโดยวิธีดังกล่าว ให้สามารถแก้ความผิดพลาดได้มากกว่า t บิต โดยดีไซน์คิสแทนส์ (Designed distance) ของรหัสหรือ d จะได้จากสมการ

$$d = 2t+1$$

และคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดหรือ d^* อาจจะใหญ่กว่ารหัสโดยทั่วไป ซึ่งความสัมพันธ์ของค่าต่างๆ ของรหัสแบบ BCH แสดงได้ดังตารางที่ 2.5

ค่าเอกซ์โพเนนเชียล (Exponential)	ค่าโพลีโนเมียล	มินิมอลโพลีโนเมียล (Minimal polynomial)
0	0	-
a^0	1	-
a^1	z	$x+1$
a^2	z^2	x^4+x+1
a^3	z^3	x^4+x+1
a^4	$z+1$	$x^4+x^3+x^2+x+1$
a^5	z^2+z	x^4+x+1
a^6	z^3+z^2	x^2+x+1
a^7	z^3+z+1	$x^4+x^3+x^2+x+1$
a^8	z^2+1	x^4+x^3+1
a^9	z^3+z	x^4+x+1
a^{10}	z^2+z+1	$x^4+x^3+x^2+x+1$
a^{11}	z^3+z^2+z	x^4+x^3+1
a^{12}	z^3+z^2+z+1	$x^4+x^3+x^2+x+1$
a^{13}	z^3+z^2+1	x^4+x^3+1
a^{14}	z^3+1	x^4+x^3+1

ตารางที่ 2.5 แสดงความสัมพันธ์ของค่าต่างๆ ใน $GF(2^4)$

ดังนั้น เจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลสำหรับรหัสแบบ BCH ที่สามารถแก้ความผิดพลาด 2 บิตได้ และมีความยาวบล็อกเป็น 15 จะได้จาก

$$\begin{aligned} g(x) &= \text{LCM} [f_1(x), f_2(x), f_3(x), f_4(x)] \\ &= \text{LCM} [x^4+x+1, x^4+x+1, x^4+x^3+x^2+x+1, x^4+x+1] \\ &= (x^4+x+1)(x^4+x^3+x^2+x+1) \\ &= x^8+x^7+x^6+x^4+1 \end{aligned}$$

เนื่องจาก $g(x)$ มีดีกรี 8 และ $n-k = 8$ ดังนั้น $k = 7$ และ $g(x)$ สำหรับรหัส BCH(15,7) จึงเป็นรหัสที่สามารถแก้ความผิดพลาด 2 บิตได้ ซึ่งจะสังเกตได้ว่า รหัสแบบ BCH ออกแบบจาก n และ t และในทำนองเดียวกัน เราสามารถสร้าง เจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลสำหรับแก้ความผิดพลาดในรูปแบบอื่นๆ ได้ เช่น สำหรับ $t = 3$ จะได้

$$\begin{aligned} g(x) &= \text{LCM} [f_1(x), f_2(x), f_3(x), f_4(x), f_5(x), f_6(x)] \\ &= (x^4+x+1)(x^4+x^3+x^2+x+1)(x^2+x+1) \\ &= x^{10}+x^8+x^5+x^4+x^2+x+1 \end{aligned}$$

ก็จะเป็น $g(x)$ สำหรับรหัสแบบ BCH(15,5) ที่สามารถแก้ความผิดพลาดจำนวน 3 บิตที่ผิดพลาดได้

การถอดรหัสของ BCH เพื่อลดโอกาสที่จะถอดรหัสผิด ซึ่งอาจจะออกแบบการถอดรหัสที่สามารถแก้ความผิดพลาดได้เป็นจำนวน t บิต ซึ่งค่า $2t+1$ จะต้องน้อยกว่า d^* โดยกรณีนี้จะเกิดขึ้นได้ก็ต่อเมื่อ ค่า d^* เป็นเลขคู่ ดังนั้นตัวถอดรหัสจะแน่ใจว่า สามารถสับหารูปแบบของความผิดพลาด ที่ไม่สามารถแก้ให้ถูกต้องได้เสมอ ถ้า v เป็นจำนวนบิตของความผิดพลาดที่เกิดขึ้น

โดย $t+v < d^*$ เนื่องจากต้องใช้ค่าน้อยกว่า d^*-t เพื่อที่จะเลื่อนโคตเวิร์ดใดๆ ไปยังสเฟียร์ของการถอดรหัสที่ไม่ถูกต้อง โดยเวิร์ดที่ไม่สามารถถอดรหัสได้ อาจจะถูกแฟลก (Flag) ว่า มีจำนวนความผิดพลาดมากกว่า t

2.2.1.3.4 รหัสแบบรีดโซโลมอน

(Reed-Solomon Codes) (Blahut 1983: 174)

เป็นรหัสส่วนย่อย (Subset) ของรหัสแบบ BCH ซึ่งสามารถตรวจแก้ความผิดพลาดของข้อมูล จำนวน t บิตที่ผิดพลาด โดย

คลาส (Class) ของรหัสแบบรีดโซโลมอน เป็นสับเซตที่สำคัญ และเป็นที่ยอมรับใช้ของ รหัสแบบ BCH บน $GF(q)$ โดยทั่วไป q จะมีค่ามากกว่า 2 ซึ่งรหัสแบบรีดโซโลมอน จะมีเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลเป็น

$$g(x) = (x-a)(x-a^2)\dots(x-a^{2^t})$$

ซึ่ง $g(x)$ เป็นโพลีโนเมียลที่มีดีกรี $2t$

ดังนั้น รหัสแบบรีด-โซโลมอน จะ

สอดคล้องกับสมการ

$$n - k = 2t$$

ดังตัวอย่างการหา $g(x)$ สำหรับรหัส $(15,11)$ ซึ่งมี $t = 2$ ของรหัสแบบรีดโซโลมอน บน $GF(16)$ ดังนั้น

$$g(x) = (x-a)(x-a^2)(x-a^3)(x-a^4)$$

โดยใช้โพลีโนเมียลในรูป z ตามตารางที่ 2.5 จะได้

$$\begin{aligned} g(x) &= x^4 + (z^3 + z^2 + 1)x^3 + (z^3 + z^2)x^2 + z^3x + (z^2 + z + 1) \\ &= x^4 + a^{13}x^3 + a^6x^2 + a^3x + a^{10} \end{aligned}$$

และเนื่องจาก $g(x)$ มีดีกรี 4 ดังนั้น $n-k = 4$ ซึ่งจะได้ค่า $k=11$ และเป็นโพลีโนเมียลของลำดับข้อมูลจำนวน 11 บิต

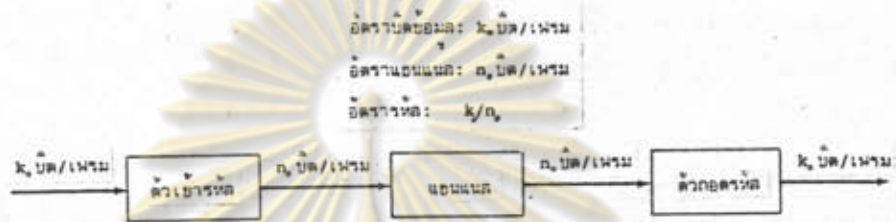
2.2.2 รหัสแบบทรี (Tree Codes) (Blahut 1983: 346)

รหัสแบบทรี สามารถอธิบายได้ด้วยลำดับของข้อมูลเริ่มต้นจะเป็น 0 โดยข้อมูลจะถูกแบ่งออกเป็นเซกเมนต์ (Segment) ซึ่งแต่ละเซกเมนต์จะมีจำนวน k_0 บิต เรียกว่าเฟรมของข้อมูล (Information frames) โดยแต่ละเฟรมของข้อมูล อาจจะมีเพียง 1 บิตก็ได้ และโดยทั่วไปนิยมให้มีจำนวนบิตไม่มากนัก ซึ่งตัวเข้ารหัสจะสามารถเก็บเฟรมของข้อมูลไว้ได้เป็นจำนวน m เฟรม และระหว่างช่วงเวลา ของแต่ละเฟรมนั้น เฟรมของข้อมูลใหม่จะถูกชิฟ (Shift) เข้ามาในตัวเข้ารหัส โดยเฟรมของข้อมูลเก่าที่สุดจะถูกชิฟออกไปจากเฟรมการคำนวณรหัส ดังนั้นเฟรมของข้อมูล ในตัวเข้ารหัสจำนวน m เฟรมจะเป็นเฟรมที่ทันสมัยที่สุด นั่นก็คือ ข้อมูลจำนวน mk_0 บิต จะถูกเข้ารหัส ได้เป็นเฟรมของโคดเวิร์ด (Codeword Frame) ซึ่งมีความยาว n_0 บิต จากการคำนวณเฟรมของข้อมูลที่กำลังเข้ามา ซึ่งจะมี m เฟรมที่ทันสมัยที่สุด โดยเฟรมของโคดเวิร์ด จะถูกชิฟออกจากตัวเข้ารหัส ในขณะที่เฟรมของข้อมูลถัดไปจะถูกชิฟเข้ามา ดังนั้นเช่นนั้นจะได้โคดเวิร์ดซึ่งมีจำนวน n_0 บิต สำหรับแต่ละ k_0 บิตของข้อมูล รหัสแบบทรีจึงมีลำดับของข้อมูลเป็น k_0 บิตต่อเวลา (Symbol per time) และลำดับที่

ต่อเนื่องกันของโคตเวิร์ดเป็น n_0 บิตต่อช่วงเวลา (Symbol per Interval) แสดง
ได้ดังสมการ

$$R = k_0/n_0$$

และแสดงลักษณะของรหัสแบบทรีได้ดังรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.3 แสดงลักษณะของรหัสแบบทรี

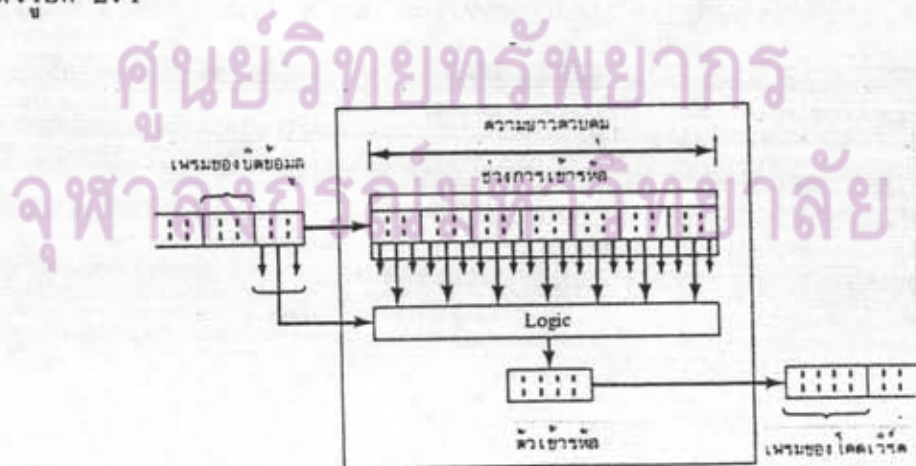
และเรียกว่ารหัสแบบทรี (n_0, k_0) ซึ่งมีอัตราเป็น $R = k_0/n_0$

ให้ $v = mk_0$ โดย v เป็นความยาวควบคุม (Constraint length)

และ $k = (m+1)k_0$ โดย k เรียกว่าความยาวเวิร์ด (Wordlength) ของรหัส
คอนโวลูชันนัล ซึ่งจะได้ความยาวบล็อก n จากสมการ

$$n = (m+1)n_0 = k(n_0/k_0)$$

โดยความยาวบล็อกจะเป็นความยาวของโคตเวิร์ดที่ได้จาก 1 เฟรมของข้อมูล แสดงได้
ดังรูปที่ 2.4



รูปที่ 2.4 แสดงการเข้ารหัสของรหัสแบบทรี



จากรูป ถ้า $k_0 = 3$, $n_0 = 5$ จะได้ $v = 21$ และความยาวบล็อก = 40
ซึ่งในทางปฏิบัติ รหัสแบบทรีจะใช้ k_0 และ n_0 เป็นเลขจำนวนเต็มน้อยๆ โดยรหัสจะมีประสิทธิภาพที่ดี ถ้า k_0 มีค่าเป็น 1 แต่ฟังก์ชันขึ้นอยู่กับอัตราของรหัสด้วย จึงไม่นิยมทำให้ค่า k_0 เป็น 1 นัก

นิยามที่ 2.2.2.1 รหัสแบบทรีขนาด (n_0, k_0) จะเป็นการจับคู่จากเซตของ ลำดับของสมาชิกใน $GF(q)$ ไปที่ตัวมันเอง โดยรหัสแบบทรี จะมีความสัมพันธ์กับ

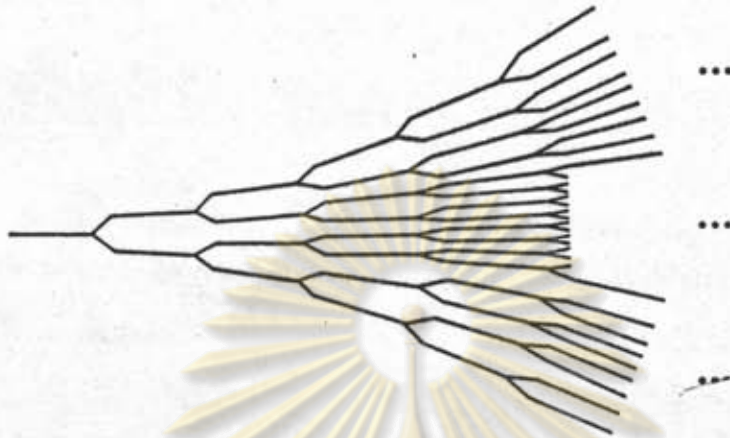
2.2.2.1.1 ความยาวควบคุมที่สั้นสุด (Finite Constraint Length) โดยความยาวควบคุมของรหัสแบบทรี อาจจะสั้นสุด (Finite) หรือ ไม่สั้นสุด (Infinite) ก็ได้ แต่โดยทั่วไปรหัสแบบทรีจะมีคุณสมบัติของความยาวควบคุมที่สั้นสุด โดยรหัสแบบทรี (n_0, k_0) ซึ่งมีความยาวควบคุมที่สั้นสุดเป็น v และมีความยาวเว็รด์ $k = v + k_0$ และมีความยาวบล็อก n จะเรียกว่าเป็น รหัสแบบทรีลิส (Trellis code) (n, k)

2.2.2.1.2 ความไม่เปลี่ยนแปลงทางเวลา (Time Invariance) คือช่วงเวลาของการเข้ารหัส ที่จะทำการชิฟแต่ละเฟรมเข้ามาในแต่ละครั้ง จะเท่ากันเสมอ

2.2.2.1.3 ความเป็นรหัสเชิงเส้น (Linearity) คือมีคุณสมบัติของการหาผลบวกเชิงเส้น (Linear Combination) ระหว่างลำดับของข้อมูลใดๆ ซึ่งจะมีโคดเว็รด์ที่มีคุณสมบัติของผลบวกเชิงเส้นเช่นเดียวกัน คือ ถ้า d_1 และ d_2 เป็น 2 ลำดับของข้อมูล โดยมีโคดเว็รด์เป็น $G(d_1)$ และ $G(d_2)$ ดังนั้น $ad_1 + bd_2$ จะมีโคดเว็รด์เป็น $G(ad_1 + bd_2) = aG(d_1) + bG(d_2)$

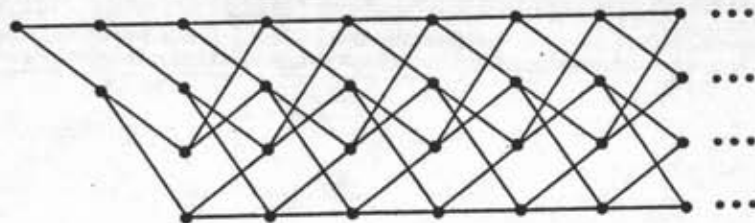
2.2.2.1.4 ชีสเต็มมาติก โดยรหัสแบบทรี ซึ่งมีคุณสมบัติเป็นชีสเต็มมาติก จะมีเฟรมของข้อมูลคงที่ และไม่มีการสลับที่ภายใน k_0 บิตแรก ของโคดเว็รด์เฟรมแรก

นิยามที่ 2.2.2.2 รหัสแบบทรีขนาด (n_0, k_0) ซึ่งมีคุณสมบัติเป็นรหัสเชิงเส้น มีความไม่เปลี่ยนแปลงทางเวลา และมีความยาวเว็รด์ที่สั้นสุด เป็น $k = (m+1)k_0$ จะเรียกว่าเป็น รหัสคอนโวลูชันนัล (n, k) และรหัสคอนโวลูชันนัล (n, k) ซึ่งมีคุณสมบัติชีสเต็มมาติกจะเรียกว่า รหัสชีสเต็มมาติกคอนโวลูชันนัล (Systematic Convolutional Code) (n, k) โดยรหัสแบบทรี (n_0, k_0) ก็คือ



รูปที่ 2.6 แสดงรูปกราฟต้นไม้

โดยแต่ละโหนดจะแทนสถานะซึ่งสัมพันธ์กับจำนวนรูปแบบของข้อมูล โดยมีค่าเริ่มต้นเป็น 0 แต่สำหรับรหัสที่มีความยาวควบคุมที่ไม่สิ้นสุด หรือเพียงแต่มีความยาวควบคุมขนาดใหญ่ จะไม่เหมาะสมที่จะใช้กราฟต้นไม้ ซึ่งกราฟที่นิยมใช้คือ กราฟทรีลิส (Trellis graph) หรือ ทรีลิสไดอะแกรม (Trellis diagram) โดยทรีลิสเป็นกราฟซึ่งมีโหนด อยู่ในแนวเส้นทแยงมุม และมีลำดับเช่นเดียวกับกราฟต้นไม้ โดยเป็นกราฟกึ่งไม่สิ้นสุด (Semi Infinite) ไปทางขวามือ แต่จำนวนของโหนดในแต่ละคอลัมน์จะสิ้นสุด ซึ่งโครงสร้างของสาขาที่เกี่ยวข้องกับแต่ละคอลัมน์ของโหนด ไปยังคอลัมน์ของโหนดทางขวามือจะเหมือนกันในแต่ละคอลัมน์ของโหนด โดยโหนดในแต่ละคอลัมน์ของทรีลิส จะแทนสถานะที่ qv ซึ่งอยู่ในระหว่างการเข้ารหัส โดยแต่ละสาขาจะเข้าไปพร้อมกับ 2 บิต ที่จะส่งไปยังแชนแนล ในขณะที่มีการชิฟต์เปลี่ยนเป็นสถานะถัดไป ซึ่งกราฟเส้นบนจะแทนข้อมูลเข้ามา ที่เป็น 0 และเส้นล่างจะแทนข้อมูลเข้ามาที่เป็น 1 แสดงได้ดังรูปที่ 2.7



รูปที่ 2.7 แสดงรูปกราฟทรีลิส

นอกจากนี้ รหัสแบบทรีสามารถอธิบายได้ด้วย สเตทไดอะแกรม (State diagram) โดยเมื่ออยู่ในสถานะคงที่ (Steady-state) นั้น บิตข้อมูลที่ถูกขัฟเข้ามาใหม่ จะทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงสถานะ จากสถานะหนึ่งไปยังอีกสถานะหนึ่ง ซึ่งตัวเลขภายในวงกลมบิตจะหมายถึง สถานะปัจจุบันหรือสถานะก่อนหน้า และตัวเลขที่อยู่ตรงเส้นสุกศรบอกทิศทางแต่ละตัว จะแสดงบิตที่เข้ารหัสแล้ว เช่น สถานะเดิมคือ (00) แล้วเปลี่ยนสถานะเป็น (10) ก็จะได้ผลลัพธ์เป็น (11) ซึ่งสเตทไดอะแกรมแสดงได้ดัง รูปที่

2.8



รูปที่ 2.8 แสดงสเตทไดอะแกรม

2.2.3.1 รหัสคอนไวลูนันัลในรูปของโพลีโนเมียล

รหัสคอนไวลูนันัลขนาด $((m+1)n_0, (m+1)k_0)$ บน $GF(q)$ ซึ่งมีความยาวความคุมเป็น $v = mk_0$ จะถูกเข้ารหัสได้เป็น n_0 บิต โดยตัวเข้ารหัส สำหรับรหัสคอนไวลูนันัล สามารถเขียนแทนได้ด้วยโพลีโนเมียล ซึ่งรหัสก็คือ เซ็ตของโคตเวิร์ดที่ได้จากโพลีโนเมียล ซึ่งเป็นเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียล ที่มีดีกรีสูงสุดคือ m ตรงกันข้ามกับรหัสแบบบล็อกซึ่งอธิบายได้ด้วย 1 เจเนเรเตอร์โพลีโนเมียล เพราะรหัสคอนไวลูนันัลจะต้องใช้มากกว่า 1 เจเนเรเตอร์โพลีโนเมียล คือเป็นจำนวน $k_0 n_0$ โพลีโนเมียล

ให้ $g_{ij}(x)$ สำหรับ $i = 1, \dots, k_0$
 และ $j = 1, \dots, n_0$

เป็นเซ็ตของเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียล ซึ่งสามารถจัดให้อยู่ในรูปเมตริกซ์ ของเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียล ได้เป็น

$$G(x) = [g_{ij}(x)]$$

เช่น $G(x) = [1 \ x^5+x^3+1]$

หรือ $G(x) = [x^2+x+1 \ x^2+1]$

และเมื่อพิจารณาจาก เพรมที่เข้ามาของข้อมูลจำนวน k_0 บิต ซึ่งสามารถแทนได้ด้วย

โพลีโนเมียล $d_i(x)$ สำหรับ $i = 1, \dots, k_0$ หรือในเวกเตอร์ของโพลีโนเมียล

$$d(x) = [d_1(x), d_2(x), \dots, d_{k_0}(x)]$$

และในทางตรงกันข้าม โคดเวิร์ดที่ได้จะแทนได้ด้วย n_0 ดังนั้นโคดเวิร์ดโพลีโนเมียล

$$c_j(x) \text{ สำหรับ } j = 1, \dots, n_0 \text{ หรือในเวกเตอร์ของโพลีโนเมียล}$$

$c(x)$ โดย

$$\begin{aligned} c(x) &= [c_j(x)] \\ &= [c_1(x), c_2(x), \dots, c_{n_0}(x)] \end{aligned}$$

ซึ่งการเข้ารหัสจะสามารถอธิบายได้ด้วย การคูณของเมตริกซ์เวกเตอร์

$$c(x) = d(x)G(x)$$

หรือ
$$c_j(x) = \sum_{i=1}^{k_0} d_i(x)g_{ij}(x)$$

และเมตริกซ์ของโพลีโนเมียลตรวจสอบบิตเพิ่ม $H(x)$ ซึ่งมีขนาดเป็น $(n_0 - k_0) \times n_0$ จะสอดคล้องกับสมการ

$$G(x) H(x)^T = 0$$

โดยมีเวกเตอร์ของซินโดรมโพลีโนเมียล คือ

$$s(x) = v(x)H(x)^T$$

ซึ่งมีขนาดเป็น $(n_0 - k_0)$ และเป็นสมาชิกในเวกเตอร์โพลีโนเมียล

การเข้ารหัสแบบซีสเต็มมาติก สำหรับรหัสแบบ

คอนโวลูชันนัล จะมีเมตริกซ์ของเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลอยู่ในรูป

$$G(x) = [I : P(x)]$$

โดย I เป็นเมตริกซ์เอกลักษณ์ขนาด $k_0 \times k_0$

และ $P(x)$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $k_0 \times (n_0 - k_0)$

สำหรับรหัสคอนโวลูชันนัลแบบซีสเต็มมาติกนั้น เมตริกซ์ของโพลีโนเมียลตรวจสอบบิตเพิ่ม สามารถเขียนได้เป็น

$$H(x) = [-P(x)^T : I]$$

โดย I เป็นเมตริกซ์เอกลักษณ์ขนาด $(n_0 - k_0) \times (n_0 - k_0)$

ซึ่งจะได้ว่า

$$G(x)H(x)^T = 0$$

รหัสคอนโวลูชันนั้นอาจจะเป็นรหัสแบบขี้นเต็มมาติก หรือนั้นขี้นเต็มมาติกก็ได้ โดยจะพิจารณาจากกรณีที่ $k_0 = 1$ ดังนี้

$$G(x) = [g_1(x) \ g_2(x) \ \dots \ g_{n_0}(x)]$$

และ $c_j(x) = d(x)g_j(x)$ เมื่อ $j = 1, \dots, n_0$

โดยสำหรับรหัสแบบขี้นเต็มมาติกนั้น $g_1(x)$ จะมีค่าเป็น 1 เสมอ ซึ่งการจะหารหัสแบบคอนโวลูชันนั้นก็ก็คือ การใช้กลุ่มของเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลที่เป็นไพรม์

2.2.2.2 ความสามารถในการแก้ความผิดพลาดของรหัส

เมื่อรหัสคอนโวลูชันนั้นถูกส่งผ่านแชนแนล และเกิดความผิดพลาดขึ้นนั้น ตัวถอดรหัสจะต้องจัดการกับโคเดเวิร์ด โดยโคเดเวิร์ดของรหัสคอนโวลูชันนั้นนั้นอาจจะยาวมาก จนตัวถอดรหัสจะสามารถจำได้เพียง ส่วนหนึ่งในช่วงเวลาหนึ่งเท่านั้น และถึงแม้ว่าโคเดเวิร์ดจะมีความยาวที่ไม่สั้นสุด แต่การที่พิจารณาโคเดเวิร์ดเพื่อทำการถอดรหัส จะทำในเซกเมนต์ของโคเดเวิร์ดที่มีความยาวช่วงหนึ่งเท่านั้น การถอดรหัสของรหัสคอนโวลูชันนั้นนั้น ผลจากการถอดรหัสของเฟรมก่อนหน้า จะมีผลต่อการถอดรหัสในเฟรมถัดไปได้ โดยถ้า j เฟรมแรกสามารถแก้ความผิดพลาดได้ถูกต้องแล้ว การถอดรหัสในเฟรมที่ $(j+1)$ ก็จะทำเช่นเดียวกันกับเฟรมที่ผ่านมา แต่หากโคเดเวิร์ดในเฟรมแรก ไม่สามารถถอดรหัสให้ปราศจากบิตที่ผิดพลาดได้แล้ว ก็อาจจะทำให้โคเดเวิร์ด ในเฟรมถัดไปเกิดความผิดพลาดขึ้นได้ ซึ่งในกรณีทำการถอดรหัสแล้ว ยังคงมีบิตที่ผิดพลาดอยู่ อาจจะชักนำให้โคเดเวิร์ดเป็นจำนวนไม่สั้นสุดเกิดความผิดพลาดขึ้นด้วยนั้น การถอดรหัสนั้นจะเรียกว่า เป็นการแพร่ขยายของบิตที่ผิดพลาด (Error propagation) ซึ่งจำนวนของบิตที่ตัวถอดรหัสสามารถเก็บไว้ได้จะเรียกว่าเป็น ช่วงกว้างของการถอดรหัส (Decoding window width) โดยประสิทธิภาพของการแก้ความผิดพลาด ที่มีช่วงกว้างของการถอดรหัสมากจะดีกว่า แต่ก็มีขีดจำกัดที่ความกว้างนี้จะมีได้ถึงจุดหนึ่งเท่านั้น และช่วงกว้างของการถอดรหัสควรมีค่าน้อยเท่ากับความยาวบล็อก n และส่วนใหญ่จะมากกว่า n

รหัสคอนโวลูชันนั้น มีค่าคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดได้หลาย

ค่า ซึ่งได้จาก

นิยามที่ 2.2.2.2.1 ดิสแทนซ์ที่น้อยที่สุด ตัวที่ 1 หรือ d_1^* ของรหัสคอนโวลูชันนัล จะเท่ากับค่าแฮมมิงดิสแทนซ์ที่น้อยที่สุด ระหว่าง 2 โคดเวิร์ดเชกเมนต์ใด ๆ ซึ่งมีความยาว 1 เฟรม ถ้า

$$l = m + 1$$

จะเรียกว่าเป็นดิสแทนซ์ที่น้อยที่สุด แทนด้วย d^* และลำดับของ $d_1^*, d_2^*, d_3^*, \dots$ จะเรียกว่าดิสแทนซ์โปรไฟล์ (Distance profile) ของรหัสคอนโวลูชันนัล และเนื่องจากรหัสคอนโวลูชันนัลเป็นรหัสเชิงเส้น ดังนั้นดิสแทนซ์ที่น้อยที่สุด ตัวที่ 1 จะเท่ากับน้ำหนักของโคดเวิร์ดเชกเมนต์ที่มีน้ำหนักน้อยที่สุด ซึ่งยาว 1 เฟรม โดยที่เฟรมแรกไม่เป็น 0 ดังนั้นถ้าเกิดความผิดพลาดจำนวน t บิต ซึ่งสอดคล้องกับข้อสมการ $2t+1 < d_1^*$ ใน 1 เฟรมแรก ซึ่งโคดเวิร์ดเฟรมแรกจะสามารถแก้ความผิดพลาดได้ โดยให้ $l = m+1$ และดิสแทนซ์ที่น้อยที่สุด (d^*) ของรหัสเป็น d_{m+1}^* ดังนั้น t จะสอดคล้องกับข้อสมการ $2t+1 \leq d^*$ และรหัสจะสามารถแก้ความผิดพลาดของโคดเวิร์ดเฟรมแรกได้ ถ้า t บิตที่ผิดพลาดเกิดขึ้นในช่วงความยาวบล็อกแรก ซึ่งรหัสนี้จะเรียกว่าเป็น รหัสคอนโวลูชันนัลที่สามารถแก้ความผิดพลาดได้เป็นจำนวน t บิต ที่ผิดพลาด

นิยามที่ 2.2.2.2 ฟรีดิสแทนซ์ (Free distance) ของรหัสคอนโวลูชันนัล C จะได้จากสมการ

$$d_\infty = \max_i d_i \quad \text{โดย } d_{m+1} \leq d_{m+2} \leq \dots \leq d_\infty$$

นิยามที่ 2.2.2.3 ฟรีเลนท์ (Free length) n ของรหัสคอนโวลูชันนัล จะเป็นความยาวของเชกเมนต์ที่ไม่เป็นศูนย์ของโคดเวิร์ด ของรหัสคอนโวลูชันนัลที่มีน้ำหนักน้อยที่สุด และน้ำหนักนั้นไม่เป็นศูนย์

ดังนั้น $d_1 = d_\infty$ ถ้า $l = n_\infty$ และ $d_1 < d_\infty$ ถ้า $l < n_\infty$

และโดยทั่วไปฟรีเลนท์จะมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับความยาวบล็อก

2.2.2.3 รหัสคอนโวลูชันนัลในรูปของเมตริกซ์

เนื่องจาก รหัสคอนโวลูชันนัล ประกอบด้วย โคดเวิร์ดที่เป็นจำนวนไม่สิ้นสุด แต่ด้วยความที่เป็นรหัสเชิงเส้น จึงสามารถแสดงได้ด้วย เจเนเรเตอร์เมตริกซ์ที่ไม่สิ้นสุด โดยเจเนเรเตอร์พอลิโนเมียล ซึ่งมีอินเด็กซ์ (Index) i และ j อยู่ในรูปของความสัมพันธ์

$$g_{ij}(x) = \sum_1 g_{ij1}x^1 \quad \text{ซึ่ง } g_{ij1} \text{ จะอยู่ในรูปของเมตริกซ์}$$

และสำหรับแต่ละ l ให้ G_l เป็นเมตริกซ์ขนาด $k_0 \times n_0$ โดย

โดย I เป็นเมตริกซ์เอกลักษณ์ขนาด $k_0 \times k_0$

O เป็นเมตริกซ์ศูนย์ขนาด $k_0 \times k_0$

และ P_0, \dots, P_m เป็นเมตริกซ์ขนาด $k_0 \times (n_0 - k_0)$

โดยแถวแรกจะเป็นการเข้ารหัสของเฟรมของข้อมูลแรก ไปยัง m เฟรมของโคตเวิร์ดแรก หรือเฟรมของข้อมูลแรกจะถูกเข้ารหัสเป็นโคตเวิร์ดเฟรมแรก โดยบล็อกของ G

$$G(n_0) = [I \ P_0]$$

และในทำนองเดียวกัน 2 เฟรมแรกของข้อมูล จะถูกเข้ารหัสเป็น 2 โคตเวิร์ดเฟรมแรก โดย

$$G(2n_0) = \begin{bmatrix} I & P_0 & O & P_1 \\ O & O & I & P_0 \end{bmatrix}$$

เมตริกซ์ตรวจสอบบิตเพิ่ม จึงเป็นเมตริกซ์ H โดย ซึ่งสอดคล้องกับสมการ

$$G(1n_0)H(1n_0)^T = 0 \quad \text{เมื่อ } l = 0, 1, 2, \dots$$

โดยที่ตัวอย่างของรหัสคอนไวลูนันัล ที่เป็นซีสเต็มมาติกของเลขฐานสอง ซึ่งมีค่า k_0 เป็น 1 และค่า $m = 1$ แสดงได้ด้วยเมตริกซ์ขนาด 1×1 ของเมตริกซ์ $P_0 = 1$ และ $P_1 = 1$ ดังนี้

$$G = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ & 1 & 1 & 0 & 1 \\ & & 1 & 1 & 0 & 1 \\ & & & \dots & \dots & \dots \\ & & & & \dots & \dots \end{bmatrix}$$

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ & 1 & 0 & 1 & 1 \\ & & \dots & \dots & \dots \\ & & & \dots & \dots \end{bmatrix}$$

2.2.2.4 ตัวอย่างรหัสแบบคอนโวลูชันนัล

รหัสนี้ ได้มาจากการหาโดยใช้คอมพิวเตอร์ ซึ่งในที่นี้จะกล่าวถึงคลาสโดยทั่วไปของรหัสคอนโวลูชันนัล ที่สามารถแก้ความผิดพลาด 1 บิตที่ผิดพลาดได้ โดยคลาส (Class) ของรหัสคอนโวลูชันนัลที่สามารถแก้ความผิดพลาด 1 บิตได้นั้น เรียกว่า รหัสวินเนอร์-แอส (Winer-Ash Codes) ซึ่งคล้ายคลึงกับคลาสของรหัสแบบแฮมมิง จากเลขจำนวนเต็ม m ที่เป็นบวก จะมีรหัสวินเนอร์-แอส $((m+1)2^m, (m+1)(2^m-1))$ ซึ่งจะอธิบายได้ในเทอมของเมตริกซ์ตรวจสอบบิตเพิ่ม H ของรหัสแฮมมิง $(2^m-1, 2^m-1-m)$ โดยจะมีเมตริกซ์ตรวจสอบบิตเพิ่มขนาด $m \times (2^m-1)$ ที่มี 2^m-1 คอลัมน์ ที่แตกต่างกัน และไม่เป็นศูนย์

ให้แถวของเมตริกซ์ แสดงเช็คของเมตริกซ์ ขนาด $1 \times (2^m-1)$ คือ P_1^T, \dots, P_m^T และให้แถวของเวกเตอร์ P_0^T ซึ่งมีสมาชิกจำนวน 2^m-1 เป็นศูนย์ทั้งหมด ดังนั้นเมตริกซ์ตรวจสอบบิตเพิ่มสำหรับรหัสวินเนอร์-แอสคือ

$$H = \begin{bmatrix} P_0^T & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ P_1^T & 0 & P_0^T & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ P_2^T & 0 & P_1^T & 0 & P_0^T & 1 & 0 & 0 & \dots \\ & & & & P_1^T & : & & \dots \\ P_m^T & 0 & : & : & : & : & & \dots \\ 0 & 0 & P_m^T & 0 & : & : & & \dots \\ : & : & : & : & : & : & & \dots \end{bmatrix}$$

และ

$$H((m+1)2^m) = \begin{bmatrix} P_0^T & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ P_1^T & 0 & P_0^T & 1 & 0 & 0 & 0 \\ P_2^T & 0 & P_1^T & 0 & P_0^T & 1 & 0 \\ : & : & : & : & : & : & : \\ P_m^T & 0 & P_{m-1}^T & 0 & P_{m-2}^T & 0 & \dots & P_0^T & 1 \end{bmatrix}$$

ซึ่ง 1 เป็นเมตริกซ์ $[1]_{1 \times 1}$ และ 0 เป็นเมตริกซ์ $[0]_{1 \times 1}$

และเนื่องจากรหัสวนเนอร์-แฮมมิงค่าคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดคือ d^* ซึ่งมีค่าเป็น 3 ดังนั้นจึงเป็นรหัสคอนไวลูชันนัลที่สามารถแก้ความผิดพลาด 1 บิตได้

2.2.2.5 อัลกอริทึมสำหรับถอดรหัสโดยใช้ซินโดรม สมมติว่าตัวรับได้รับลำดับของบิต ซึ่งมีความยาว

ไม่สิ้นสุดเป็น v ซึ่งอยู่ในรูปสมการ

$$v = c + e$$

และเช่นเดียวกับรหัสแบบบล็อก เราสามารถคำนวณซินโดรมได้จากสมการ

$$s = vH^T$$

$$= eH^T$$

โดยซินโดรมก็จะมีค่าความยาวไม่สิ้นสุดเช่นกัน ซึ่งตัวถอดรหัสจะไม่สนใจทั้งซินโดรม แต่จะหาในห่านองเดียวกันกับการเข้ารหัส คือจะไม่สนใจกับซินโดรมที่เก่าแล้ว ซึ่งตัวถอดรหัสจะมีตารางของเชกเมนต์ของซินโดรมเพื่อใช้ในการถอดรหัส และเมื่อตัวถอดรหัสพบเชกเมนต์ของซินโดรมที่อยู่ในตารางก็จะสามารถแก้ความผิดพลาด โดยสร้างเชกเมนต์ของโคเดเวิร์ดใหม่ได้ ซึ่งหลังจากที่เฟรมแรกที่มีผิดพลาด ถูกแก้ให้ถูกต้องแล้ว ซินโดรมจะต้องถูกเปลี่ยนแปลง เพื่อที่จะไม่ก่อให้เกิด การแก้ความผิดพลาดแบบผิดๆ (False Correction) ในเฟรมถัดไปได้

2.2.2.6 รหัสคอนไวลูชันนัล สำหรับแก้ความผิดพลาด

ต่อเนื่อง

เนื่องจากความผิดพลาดเป็นช่วง ที่มีความยาว t คือลำดับไตของบิตจำนวน t โดยตัวแรกและตัวสุดท้ายของ t ไม่เป็น 0 ซึ่งสำหรับเวิร์ดที่มีความยาวไม่สิ้นสุดที่เป็นรหัสคอนไวลูชันนัลนั้น อาจเกิดความผิดพลาดขึ้นได้เป็นจำนวนมาก ซึ่งอาจเป็นกลุ่มของความผิดพลาดที่มีความยาวแตกต่างกันไป โดยรหัสคอนไวลูชันนัลซึ่งมีตัวถอดรหัสที่สามารถแก้ความผิดพลาดเป็นช่วง ซึ่งมีความยาว t ไตๆ ได้ จะเรียกว่ารหัสที่มีความสามารถแก้บิตที่ผิดพลาดได้ t บิต โดยรหัสคอนไวลูชันนัล (n, k) จะสามารถแก้ความผิดพลาดเป็นช่วงไตๆ ที่มีความยาวมากกว่า t ได้โดยใช้อินเทอลีฟัวซึ่งจะได้เป็นรหัสคอนไวลูชันนัล (jn, jk) จากการเข้ารหัสจำนวน j ครั้ง แล้วสลับโคเดเวิร์ดเหล่านี้เข้าด้วยกัน ซึ่งถ้ารหัสต้นแบบ (Original Code) สามารถแก้ความผิดพลาดได้เป็นจำนวน t ไตๆ แล้ว การใช้รหัสอินเทอลีฟัว จะทำให้สามารถแก้ความผิดพลาดเป็นช่วงยาว jt ได้ เช่น รหัสคอนไวลูชันนัลแบบซิสเต็มมาติก $(14, 7)$ ซึ่งมีความยาวควบคุมเป็น 6 และมีเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลเป็น



$$g_1(x) = 1$$

และ $g_2(x) = x^6 + x^5 + x^2 + 1$

จะสามารถแก้ 2 บิตที่ผิดพลาดได้ ในช่วงของบิตข้อมูล 14 บิต และหากใช้การเข้ารหัสแบบอินเทอลีฟเป็นจำนวน 4 ครั้งของรหัส (14,7) แล้ว บิตที่ทำอินเทอลีฟเหล่านี้ ก็จะเป็นรหัส (56,28) ซึ่งจะสามารถแก้ความผิดพลาดเป็นช่วงได้ ในช่วง 8 บิตที่ผิดพลาด โดยเทคนิคของอินเทอลีฟครั้งนี้ จะสร้างรหัสคอนโวลูชันนัลจากรหัสคอนโวลูชันนัลอีกทีหนึ่ง โดยถ้า $g(x)$ เป็นเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลของรหัสต้นแบบ ดังนั้น $g(x^j)$ จะเป็นเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลของรหัสที่ทำอินเทอลีฟ โดยเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลของตัวอย่างข้างต้นก็จะกลายเป็น

$$g_1(x) = 1$$

และ $g_2(x) = x^{24} + x^{20} + x^8 + 1$

ซึ่งเป็นในทางองเดียวกันกับการทำอินเทอลีฟของรหัสแบบไซคลิก

การใช้อินเทอลีฟกับรหัสคอนโวลูชันนัลที่สามารถแก้ความผิดพลาดในช่วงสั้นๆ ได้ จะทำให้ได้รหัสคอนโวลูชันนัลที่สามารถแก้ความผิดพลาดในช่วงที่ยาวขึ้นได้ โดยรหัสที่ทำอินเทอลีฟนี้จะไม่เพียงแก้ความผิดพลาดเป็นช่วงได้เท่านั้น แต่จะรวมถึงรูปแบบอื่นๆ ของความผิดพลาดแบบสุ่ม (Random error) ด้วย แต่หากต้องการแก้ความผิดพลาดที่เป็นช่วงเท่านั้น ก็ควรใช้รหัสที่เหมาะสมกับการแก้ความผิดพลาดเป็นช่วงเท่านั้น โดยรหัสไอวาแดร์ (Iwadare Code) เป็นคลาสของรหัสที่สามารถแก้ความผิดพลาดเป็นช่วงได้ ที่มีความยาว z หรือน้อยกว่าได้ โดย z เป็น ดีไซน์พารามิเตอร์ (Design parameter)

นิยามที่ 2.2.2.6.1 ให้ z และ n_0 เป็นจำนวนเต็มบวกใด ๆ รหัสไอวาแดร์ จะเป็นรหัสคอนโวลูชันนัลแบบซีสเต็มมาติก ที่สามารถแก้ความผิดพลาดเป็นช่วงได้ ซึ่งมีเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลขนาด $(n_0-1) \times n_0$ คือ

$$G(x) = \begin{bmatrix} 1 & g_1(x) \\ 1 & g_2(x) \\ \vdots & \vdots \\ 1 & g_{(n_0-1)}(x) \end{bmatrix}$$

โดยสมาชิกในเมตริกซ์ $g_{ino}(x)$ จะเขียนได้สั้นๆ เป็น $g_i(x)$ โดย

$$g_i(x) = x^{(z+1)(2n_o-i)+i-3} + x^{(z+1)(n_o-i)-i}$$

เมื่อ $i = 1, \dots, n_o-1$

ซึ่งดีกรีที่มากที่สุดของเจเนเรเตอร์โพลีโนเมียลคือ $g_1(x)$

โดยมีดีกรีเป็น $(z+1)(2n_o-1)-2$

ดังนั้นรหัสโวลูชันจึงเป็นรหัสคอนโวลูชันนัล $((m+1)n_o, (m+1)(n_o-1))$ โดย m เป็นจำนวนของเฟรมของข้อมูล ซึ่งสอดคล้องกับสมการ

$$m = (z+1)(2n_o-1)-2$$

และสามารถแก้ความผิดพลาดที่มีความยาว $z n_o$ หรือน้อยกว่าได้ โดยเมตริกซ์ตรวจสอบบิตเพิ่มเติมคือ

$$H(x) = [g_1(x) \ g_2(x) \ \dots \ g_{(n_o-1)}(x) \ 1]$$

และเนื่องจาก $n_o - k_o = 1$ จึงมีเพียง 1 ชั้นโวลูชันโพลีโนเมียลคือ

$$S(x) = \sum_{i=1}^{n_o-1} g_i(x)e_i(x) + e_{n_o}(x)$$

$$= e_{n_o}(x) + \sum_{i=0}^{n_o-1} [x^{(z+1)(n_o-i)-1} + x^{(z+1)(2n_o-1)+i-3}]e_i(x)$$

โดยตัวถอดรหัสจะใช้โพลีโนเมียลนี้หาช่วงความผิดพลาดที่เกิดขึ้น สมมติว่าช่วงของความผิดพลาดเกิดขึ้นที่เฟรมแรก และมีความยาว $z n_o$ บิต ซึ่งถ้าความผิดพลาดนั้นไม่ได้เกิดที่บิตแรกของเฟรมแรก ก็อาจจะยาวมาถึงเฟรมที่ $z+1$ ได้ โดยตัวถอดรหัสจะต้องสามารถค้นหาบิตที่ผิดพลาดเป็นช่วงได้จากชั้นโวลูชัน และจะต้องไม่มีบิตที่ผิดพลาดอื่นเพื่อไม่ให้ชั้นโวลูชันถูกรบกวน ในขณะที่ช่วงของบิตที่ผิดพลาดถูกแก้ไขถูกต้อง ก็ต้องมีช่วงที่พอเหมาะ ระหว่างความผิดพลาดเป็นช่วงที่เกิดขึ้นในแต่ละครั้ง

2.2.2.7 อัลกอริทึมสำหรับการถอดรหัส โดยใช้ไวเทอบี

(Viterbi decoding) (Blahut 1983: 377 ; Peebles 1987: 160)

ไวเทอบีเป็นอัลกอริทึมที่ดี สำหรับการถอดรหัสอย่างสมบูรณ์ของรหัสคอนโวลูชันนัล ซึ่งโอกาสที่จะเกิดการถอดรหัสแบบผิดๆ จะน้อยมาก ซึ่งอัลกอริทึมนี้ เหมาะกับรหัสซึ่งเป็นเลขฐานสองที่มีความยาวควบคุมสั้นๆ และโดยทั่วไปมีขอบเขตอยู่ที่ 7 ถึง 10 บิต ส่วนรหัสที่ไม่ใช่เลขฐานสองนั้น ไม่เหมาะสมที่จะใช้การถอดรหัส แบบไวเทอบี เนื่องจากจะใช้ได้เฉพาะรหัสที่มีความยาวควบคุมที่สั้นมาก

เท่านั้น โดยเป็นการหาเส้นทางจาก กราฟต้นไม้ หรือกราฟทรีลิส ซึ่งใกล้เคียงกับ โคดเวิร์ดที่ตัวรับได้รับมามากที่สุด ดังนั้น วิธีของการถอดรหัสโดยใช้คัสแทนส์ที่น้อยที่สุด (Minimum distance Decoder) จึงเป็นการถอดรหัสที่ดี สำหรับรหัสคอนไวลูชันนัล โดยการเลือกช่วงกว้างของการถอดรหัส เป็น b สำหรับการถอดรหัส จากรหัสที่มีความยาวบล็อกเป็น n โดยการคำนวณทุกโคดเวิร์ดที่มีความยาว b แล้วเปรียบเทียบกับ เวิร์ดที่ตัวรับได้รับ เพื่อเลือกโคดเวิร์ดที่ใกล้เคียงกับเวิร์ดที่ตัวรับได้รับมากที่สุด คือ มีคัสแทนส์ที่น้อยที่สุด ซึ่งเฟรมของข้อมูลแรกของโคดเวิร์ดที่คำนวณได้ จะได้จาก การคัดเลือกโคดเวิร์ดที่เป็นเฟรมของข้อมูลแรกที่เข้ารหัสอยู่ ซึ่งจะถูกรหัส หลังจากเปรียบเทียบกับเวิร์ดที่ได้รับ ดังนั้นบิตจำนวน n_0 ที่ได้รับใหม่นี้จะถูกขีฟไปยังตัวถอดรหัส แล้วเวิร์ดที่ได้รับมาจำนวน n_0 บิตเก่าก็จะทิ้งไป โดยทำการคำนวณเช่นเดิมอีก เพื่อหาเฟรมของข้อมูลถัดไป ซึ่งในทางทฤษฎีนั้น การถอดรหัสโดยใช้คัสแทนส์ที่น้อยที่สุด นับว่าเป็นวิธีที่ดีที่สุดที่เป็นไปได้ โดยอัลกอริทึมของไวเทอบี เป็นการถอดรหัสที่จัดการแบบซ้ำๆ กัน เฟรมต่อเฟรม โดยการไล่ตามกราฟทรีลิส เพื่อเลียนแบบการเข้ารหัส ซึ่งในช่วงของแต่ละเฟรมนั้น ตัวถอดรหัสจะไม่รู้ว่าได้ถอดรหัสไปยังไหนใด แต่จากลำดับของข้อมูลที่ได้รับนั้น ตัวถอดรหัสจะพิจารณาจากเส้นทางที่คล้ายคลึงกันมากที่สุดจากทุกๆ โหนด ซึ่งเส้นทางที่มีคัสแทนส์ที่น้อยที่สุดจะเรียกว่าเป็นเซอไวเวอร์ (Survivor) โดยทั่วไปจะมี 4 เซอไวเวอร์ในแต่ละระดับของสาขา และคัสแทนส์ระหว่างแต่ละเส้นทางกับลำดับของบิตที่ได้รับจากตัวส่ง ซึ่งคัสแทนส์นี้เรียกว่าคัสครีแพนซี (Discrepancy) ของเส้นทาง และในเฟรมถัดไป ตัวถอดรหัสก็จะพิจารณาเส้นทางที่คล้ายคลึงกันมากที่สุด ไปยังโหนดใหม่ของเฟรม เพื่อให้ได้โหนดใหม่ ซึ่งอาจจะหาเส้นทางไปยังโหนดใหม่ได้ โดยการขยายไปยังโหนดใหม่ โดยเริ่มจากโหนดเก่า แล้วพิจารณาความแตกต่างกันของแต่ละเส้นทางที่ขยายไป เพื่อเปรียบเทียบกับความแตกต่างของเส้นทางเก่า ซึ่งจะมีเส้นทางเช่นนี้ได้ q^r แบบ ซึ่งเป็นเส้นทางไปยังโหนดใหม่ โดยเส้นทางที่มีความแตกต่างกันน้อยที่สุด ก็จะเป็นเส้นทางที่คล้ายคลึงกันมากที่สุด ไปยัง โหนดในเฟรมใหม่ ซึ่งการพิจารณาเส้นทางไปยังเซ็ตของโหนดในเฟรมที่ r ใดๆ ได้นั้น ตัวถอดรหัสจะต้องรู้โหนดที่คล้ายคลึงกันมากที่สุดของเฟรมแรกเสียก่อน

การสร้างการถอดรหัสแบบไวเทอบีนั้น จะต้องเลือกช่วงกว้างของการถอดรหัสซึ่งมีความกว้าง b ซึ่งโดยทั่วไปจะมีขนาดเท่ากับความยาวบล็อก และจะได้โคดเวิร์ดจากการสร้างแบบจำลองของการถอดรหัสในเฟรมที่ n โดยตัวถอดรหัสจะพิจารณาจากทุกๆ เส้นทางที่สอดคล้องกับสาขาก่อนหน้านี้ เพื่อให้สามารถถอด

รหัสเฟรมของข้อมูลได้แล้วจึงจะทิ้งสาขานี้ เพื่อไปจัดการกับเฟรมใหม่ของเวิร์ดที่ได้รับ สำหรับการคำนวณครั้งถัดไป ซึ่งจะทำการถอดรหัสได้อย่างไม่สิ้นสุด และถ้าเลือก b ให้ยาวพอที่จะสามารถทราบจำนวนการตัดสินใจได้ว่าจะมีกี่ครั้งในแต่ละเฟรม ซึ่งบางครั้งเส้นทางที่ได้จากการถอดรหัสอาจผิดพลาด ก็อาจจะแปลกไว้ ถ้าเป็นโคเดเวิร์ดที่ไม่สามารถแก้ไขถูกต้องได้ ซึ่งกรณีนี้จะเป็นการถอดรหัสอย่างไม่สมบูรณ์ และบางครั้งตัวถอดรหัสอาจจะตัดสินใจผิด ซึ่งจะสามารถแก้ไขได้ ถ้ารหัสนั้นเป็นรหัสที่ไม่ถูกทำลาย

(Noncatastrophic Code)

การพิจารณา การถอดรหัสแบบไวเทอบี เป็นช่วงกว้าง โดยการใช้ทรีลีสซึ่งเป็นช่วงที่มีความยาวจำกัด ถ้าพบว่ามีเส้นทางเดียวในเฟรมก็แสดงว่าการถอดรหัสนั้นจบสิ้นสมบูรณ์ แต่ถ้ามีมากกว่า 1 เส้นทางก็แสดงว่าสามารถสืบหาความผิดพลาดที่เกิดขึ้นได้ แต่ไม่สามารถแก้ไขถูกต้องได้ ซึ่งอาจแปลกไว้หรือเดาค่าที่อาจเป็นไปได้ ซึ่งการเพิ่มช่วงกว้างของการถอดรหัส จะไม่ทำให้สามารถแก้ความผิดพลาดนั้นได้ โดยรหัสที่จำเป็นต้องแก้ความผิดพลาดให้ได้นั้น จะต้องเป็นรหัสที่มีพรีดีคชันส์มาก ซึ่งการใช้การถอดรหัสแบบไวเทอบีจะเร็ว ตราบใดที่รหัสนั้นมีความยาวควบคุมสั้นๆ

2.2.2.8 อัลกอริทึมสำหรับการค้นหาแบบทรีลีส

ประสิทธิภาพของรหัสคอนไวลูชันนั้นนั้น จะปรับปรุงได้โดยการเพิ่มความยาวควบคุมของรหัส ซึ่งจะไม่เหมาะสมกับ การใช้การถอดรหัสแบบไวเทอบี เช่น ที่ความยาวควบคุมของรหัสเป็น 10 ตัวถอดรหัสของรหัสที่เป็นเลขฐานสอง จะต้องเก็บเส้นทางที่เป็นไปได้ไว้ถึง 1024 เส้นทาง ดังนั้นกรณีที่มีความยาวควบคุมยาว จึงไม่เหมาะที่จะใช้ทรีลีส ซึ่งทุกๆ การค้นหาที่มีโอกาสเป็นไปได้สูง โดยใช้กราฟทรีลีสนั้น เรียกว่า การถอดรหัสแบบซีควเินเชียล (Sequential Decoding) หรือการถอดรหัสโดยใช้ความน่าจะเป็น (Probabilistic Decoding) เนื่องจากการใช้การถอดรหัสแบบทรีลีสนั้น ตัวถอดรหัสจะต้องหาเส้นทางผ่านกราฟทรีลีส ซึ่งมีความคล้ายคลึงกันกับเวิร์ดที่ได้รับมากที่สุด โดยใช้แอมมิงคิสแทนส์ การถอดรหัสแบบซีควเินเชียล จึงเป็นการถอดรหัสที่มีประสิทธิภาพสูง เนื่องจากการคำนวณน้อยและการเลือกเส้นทางที่ถูกต้องนั้น หาโดยใช้หลักความน่าจะเป็นที่สูงที่สุด ซึ่งการเปรียบเทียบบิตของรหัสในแต่ละสาขาของกราฟ กับบิตที่ตัวรับได้รับมานั้น จะเป็นการหาแบบบิตต่อบิต

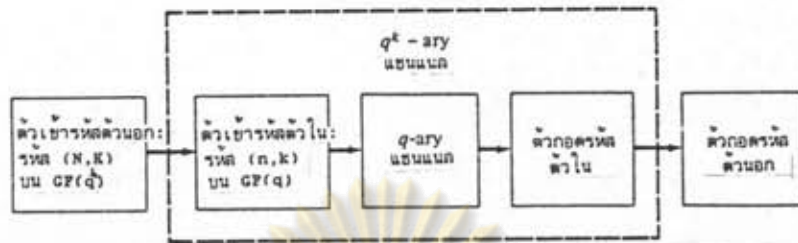
ดังนั้น แทนที่จะใช้อัลกอริทึมของไวเทอบี ตัวถอดรหัสก็จะดูที่เฟรมแรกก่อน แล้วจึงตัดสินใจก่อนจะไปยัง โหนดของทรีลีสในระดับแรกของเฟรมถัดไปก็จะเลือกสาขาที่ใกล้เคียงกับเฟรมที่ได้รับมามากที่สุด ซึ่งจะมีเพียง โหนดเดียว

ที่จะไปยังระดับถัดไป แต่ก็มีโอกาสที่ตัวถอดรหัสอาจจะถอดรหัสผิด แม้ว่าจะเป็นการตัดสินใจจากคัสแทนส์น้อยที่สุดก็ตาม ซึ่งถ้ามีความผิดพลาดเกิดขึ้น ก็มีโอกาสที่ตัวถอดรหัสจะเลือกสาขาผิดได้ ซึ่งก็จะไปพบกับความผิดพลาดอื่นๆ อีกได้ ซึ่งการใช้การถอดรหัสแบบซีแควนเชียล จะเก็บเส้นทาง 2 ถึง 3 เฟรมสุดท้ายไว้ เพื่อกรณีที่สามารถย้อนกลับมาหา (Trace) เส้นทางเก่าได้ ซึ่งประสิทธิภาพของตัวถอดรหัสนั้น ขึ้นอยู่กับ b ซึ่งเป็นความกว้างของการถอดรหัสในเฟรมของโคดเวิร์ด เมื่อตัวถอดรหัสพบเส้นทางจากเฟรมจำนวน b ไปยังทรลิสแล้ว จึงจะตัดสินใจในเฟรมที่เก่าที่สุด เพื่อให้ได้บิตเอาท์พุท แล้วจึงซีพเฟรมใหม่เข้ามาในช่องการถอดรหัส

โดยทั่วไป การถอดรหัสแบบทรลิสจะใช้งานได้ดี แต่ก็มีบางโอกาสที่อาจมีปัญหบ้างที่หยุดชั่วคราวเพื่อกลับไปแก้จุดที่ผ่านมา แต่ก็พบได้น้อยมาก ซึ่งบางครั้งอาจมีการเก็บเฟรมเก่าๆ ไว้มาก จนบัฟเฟอร์ไม่สามารถเก็บไว้ได้ เรียกว่าเกิดโอเวอโพลของบัฟเฟอร์ (Buffer overflow) ซึ่งเป็นข้อจำกัดหนึ่งของการถอดรหัสโดยใช้ทรลิส

นอกจากนี้ ยังมีการจัดการรหัสโดยใช้ รหัสแบบผสม (Nested Codes) (Blahut 1983: 198 ; Deng 1987: 698) โดยรหัสแบบผสมเป็นการจัดการรหัสวิธีหนึ่ง เพื่อที่จะได้รหัสแบบบล็อกที่มีความยาวบล็อกเพิ่มขึ้นจากเดิม โดยการหารหัสแบบผสมหรือที่เรียกว่ารหัสแบบคอนแคทาเนท (Concatenated Code) ซึ่งการเข้ารหัส และถอดรหัสจะต่อเนื่องกันไป โดยการหารหัสแบบผสมนี้ จะเป็นการรวมรหัสขนาดเล็กให้เป็นรหัสที่ใหญ่กว่า จากการพิจารณาบล็อกของสัญลักษณ์จำนวน q -ary ซึ่งมีความยาว kK โดยบล็อกจะถูกแบ่งเป็น K สับบล็อก (Subblock) ของสัญลักษณ์จำนวน k และแต่ละสับบล็อกจะเป็นสมาชิกจาก q^k -ary

ลำดับของ K สับบล็อกเหล่านี้ จะถูกเข้ารหัสได้เป็นรหัส (N, K) บน $GF(q^k)$ แล้วแต่ละรหัสจำนวน N ของสัญลักษณ์ q^k -ary จะถูกแปลงเป็นสัญลักษณ์ k q -ary และเข้ารหัสอีกทีหนึ่ง ด้วย (n, k) q -ary โดยวิธีดังกล่าวนี้ รหัสแบบผสมจะเป็นลำดับของการเข้ารหัส 2 แบบที่แตกต่างกัน แสดงได้ดังรูปที่ 2.9



รูปที่ 2.9 แสดงลักษณะของรหัสแบบผสม

การใช้รหัสแบบผสมนั้น อาจเป็นการผสมระหว่าง รหัสแบบบล็อกกับรหัสแบบบล็อก หรือ รหัสแบบทรีกับรหัสแบบทรี หรือระหว่างรหัสแบบบล็อกกับรหัสแบบทรี ซึ่งอาจเลือกใช้รหัสแบบบล็อกกับรหัสคอนโวลูชันนัล เนื่องจากรหัสคอนโวลูชันนัลจะเหมาะสมกับ การแก้ไขความผิดพลาดที่เกิดขึ้นไม่บ่อยนัก แต่กรณีของความผิดพลาดที่เกิดขึ้นในช่วงเวลาใกล้ๆ กันมากเกินไป อาจจะทำให้การถอดรหัสผิดได้ ซึ่งการใช้รหัสแบบบล็อกร่วมด้วย จะช่วยแก้ความผิดพลาดเป็นช่วงเหล่านี้ได้ โดยเทคนิคของรหัสแบบผสมระหว่าง รหัสแบบบล็อกกับรหัสคอนโวลูชันนัล จะทำให้ได้รหัสที่ทนต่อแชนแนลที่เกิดสัญญาณรบกวนแบบเกาส์เซียนได้ ซึ่งการเลือกใช้รหัสแบบผสมอาจใช้รหัสในตัวใน (Inner code) เป็นรหัสที่สามารถสืบหาและแก้ความผิดพลาดของข้อมูลได้ แล้วใช้รหัสตัวนอก (Outer code) เพื่อสืบหาความผิดพลาดของข้อมูลเท่านั้น ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับความต้องการของผู้ใช้ ซึ่งการใช้รหัสแบบผสมจะเพิ่มความเชื่อถือได้ของข้อมูล และประสิทธิภาพของข้อมูลได้

2.3 ประสิทธิภาพของรหัสควบคุมความผิดพลาดของข้อมูล

การจะเลือกใช้รหัสรูปแบบใดนั้น นอกจากจะต้องรู้ว่า คุณสมบัติของรหัสแต่ละชนิดเป็นอย่างไรแล้ว ยังจำเป็นต้องรู้ว่ารหัสต่างๆ นั้นมีโอกาสที่จะถอดรหัสได้ข้อมูลที่ผิด (Decode Error) และการไม่สามารถถอดรหัสได้ (Decoding Failure) เป็นเท่าไรด้วย ซึ่งค่าเหล่านี้จะได้จาก

2.3.1 การกระจายของน้ำหนัก (Weight distributions)

สำหรับรหัสแบบบล็อกเชิงเส้นแบบใด ๆ จะมีคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดคือ d^* ซึ่งอย่างน้อยหนึ่งโคดเวิร์ดจะต้องมีน้ำหนักเป็น d^* เสมอ โดยเราจะต้องรู้ว่า มีกี่โคดเวิร์ดที่มีน้ำหนักเป็น d^* และโคดเวิร์ดอื่นๆ มีน้ำหนักเป็นเท่าไร ซึ่งสำหรับรหัส

ขนาดเล็ก จะสามารถหาตารางของน้ำหนักได้โดย การค้นหาแบบเอกซ์ฮอสทีฟ (Exhaustive search) ส่วนรหัสขนาดใหญ่ นั้น จะต้องใช้เทคนิคของการวิเคราะห์ (Analytical technique) โดย

ให้ A_l เป็นจำนวนของโคตเวิร์ดซึ่งมีน้ำหนัก l ในรหัสเชิงเส้น (n, k) โดยจะมีเวกเตอร์ขนาด $(n+1)$ ซึ่งมีสมาชิกเป็น A_l สำหรับ $l = 0, \dots, n$ ที่เรียกว่าเป็นการกระจายของน้ำหนักของรหัส ถ้าคิดสแตนส์ที่น้อยที่สุดเป็น d^* ดังนั้น $A_0 = 1, A_1, \dots, A_{d^*-1}$ จะเป็น 0 และ $A_{d^*} \neq 0$ ซึ่งการใช้การวิเคราะห์มาอธิบายจะใช้ได้กับรหัสแบบรีด-ไซโลมอน หรือรหัสอื่น ๆ ซึ่งเป็นรหัสที่มีดีสแตนส์มากที่สุด

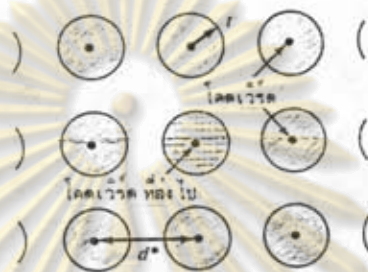
2.3.2 โอกาสของการถอดรหัสแล้วได้ข้อมูลที่ผิดพลาด และการไม่สามารถถอดรหัสได้

การถอดรหัสอย่างไม่สมบูรณ์ของรหัสที่สามารถแก้ความผิดพลาดได้เป็นจำนวน t นั้น จะสามารถแก้ความผิดพลาดทุก ๆ รูปแบบที่มีน้ำหนัก t หรือน้อยกว่าได้ แต่จะไม่สามารถแก้ความผิดพลาดทุกรูปแบบที่มีน้ำหนักมากกว่า t ได้ ดังนั้นเมื่อเกิดความผิดพลาดของข้อมูลมากกว่า t ขึ้น ตัวถอดรหัสอาจจะได้ข้อมูลที่ไม่สามารถแก้ไขถูกต้องได้ (Uncorrectable message) หรือเกิดการถอดรหัสแล้วได้ข้อมูลที่ผิด ดังนั้นผลที่ได้จากการถอดรหัสอย่างไม่สมบูรณ์ ก็จะเป็นข้อมูลที่ถูกต้อง ส่วนข้อมูลที่ผิดถูกต้อง (Erased message) หรือ การไม่สามารถถอดรหัสได้นั้น โดยทั่วไปการคำนวณโอกาสของเหตุการณ์ต่างๆ เหล่านี้ จะไม่สามารถทำได้ แต่ก็มีบางกรณีที่สามารถเขียนได้ในรูปของสมการได้ ในที่นี้จะศึกษากรณีของรหัสเชิงเส้นบนแชนแนล ที่ความผิดพลาดของข้อมูลเกิดเป็นอิสระแก่กัน และเป็นระบบ (Systematically) ซึ่งโอกาสเหล่านี้สามารถแสดงได้ในเทอมของการกระจายของน้ำหนัก $\{A_l\}$ ของรหัส และจะมีประโยชน์ในกรณีที่มีการกระจายของน้ำหนัก ซึ่งจะสามารถหาโอกาสของการถอดรหัสแล้วได้ข้อมูลที่ผิด และการไม่สามารถถอดรหัสได้ โดยแชนแนลที่จะพิจารณาเป็น q -ary แชนแนล ซึ่งจะทำให้เกิดความผิดพลาดที่เป็นอิสระแก่กันด้วยโอกาส p และส่งข้อมูลที่ถูกต้องไปด้วยโอกาส $1-p$ ดังนั้นแต่ละความผิดพลาดของสัญลักษณ์ $q-1$ ที่เกิดขึ้น จะเกิดขึ้นด้วยโอกาส $p/(q-1)$ และแต่ละรูปแบบที่เกิดความผิดพลาดเป็นจำนวน k จะมีโอกาสเกิดความผิดพลาดเป็น

$$p(k) = (p/(q-1))^k (1-p)^{n-k}$$

โดยพิจารณาเฉพาะการถอดรหัสอย่างไม่สมบูรณ์ ซึ่งตัวถอดรหัส จะถอดรหัสทุก ๆ เวิร์ด

ที่ได้รับมา ไปยังโคดเวิร์ดที่ใกล้ที่สุด ซึ่งอยู่ในดิสแทนซ์ t เมื่อ t เป็นค่าคงที่ และสอดคล้องกับสมการ $2t + 1 \leq d^*$ ซึ่งสามารถนำไปวิเคราะห์ในกรณีต่างๆ สำหรับรหัสเชิงเส้นได้ โดยการส่งเวิร์ดที่เป็น 0 (Zero-word) แล้วนำมาวิเคราะห์ ซึ่งทุกาโคดเวิร์ดที่มีรูปแบบเดียวกันก็จะมีโอกาสเช่นเดียวกัน แสดงได้ดังรูปที่ 2.10



รูปที่ 2.10 แสดงขอบเขต (Region) ของการถอดรหัส

ซึ่งเวิร์ดที่ตัวรับได้รับ จะตกอยู่ในขอบเขตเหล่านี้ โดยโอกาสที่จะถอดรหัสได้ถูกต้องคือโอกาสที่เวิร์ดที่ได้รับอยู่ในขอบเขตที่เป็นตาราง (Crosshatched region) และโอกาสเกิดการถอดรหัสไม่ถูกต้องคือ โอกาสที่เวิร์ดที่ได้รับอยู่ในขอบเขตส่วนที่แรเงา (Shaded region) และโอกาสที่ไม่สามารถถอดรหัสได้คือ โอกาสที่เวิร์ดที่ได้รับอยู่ในขอบเขตสีขาว (White region) โดยผลรวมของโอกาสที่จะเกิดเหตุการณ์ทั้ง 3 เท่ากับ 1 ดังนั้นต้องการเฉพาะ 2 สมการก็พอที่จะคำนวณหาค่าต่างๆ ได้

ทฤษฎีที่ 2.3.2.1 การถอดรหัสที่สามารถแก้ความผิดพลาดได้ของส่วนที่เป็นรัศมี (Packing radius) ของรหัส จะมีโอกาสของการถอดรหัสได้ถูกต้องแสดงได้ดังสมการ

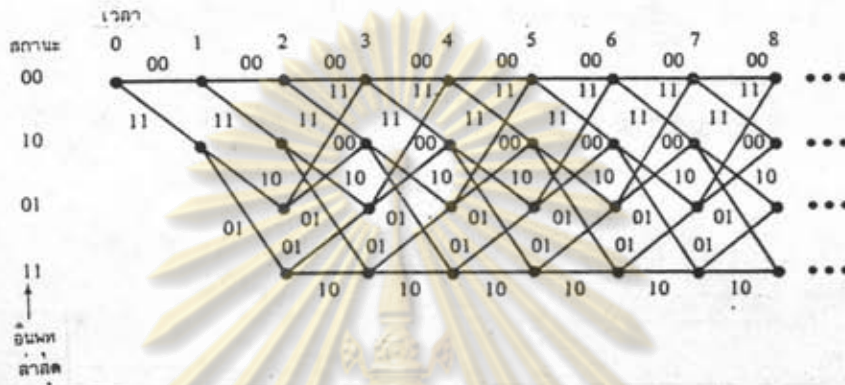
$$p_c = \sum_{v=0}^t \binom{n}{v} p^v (1-p)^{n-v}$$

โดยจะมี $\binom{n}{v}$ วิธีที่ความผิดพลาดจำนวน v จะถูกเลือก และแต่ละตัวจะมีโอกาสเท่ากับ $p^v (1-p)^{n-v}$

2.3.3 น้ำหนักการกระจายสำหรับรหัสคอนไวลูนันัล

น้ำหนักของโคดเวิร์ดแบบคอนไวลูนันัล ซึ่งมีความยาวไม่สั้นที่สุดคือจำนวนของสมาชิกที่ไม่เป็น 0 และฟรีดิสแทนซ์คือ น้ำหนักของโคดเวิร์ดที่มีน้ำหนักน้อยที่สุด โดยฟรีเลนทคือ ความยาวของเชกเมนต์ของโคดเวิร์ดไปจนถึงเฟรมที่ไม่เป็น 0 ซึ่ง

เป็นเฟรมสุดท้ายของโคเดเวิร์ดที่มีน้ำหนักน้อยที่สุด ถ้ารหัสนั้นอยู่ในรูปแบบง่ายพอที่จะแสดง
 ในรูปของกราฟทรีลิสได้ ตัวแปรเหล่านี้ก็จะหาได้จากกราฟทรีลิส ตัวอย่างแสดงได้ดังรูปที่
 2.11



รูปที่ 2.11 แสดงกราฟทรีลิสของรหัสคอนโวลูชันนัล (6,3)

จากรูปมี 1 เส้นทาง (Path) ที่มีน้ำหนัก 5 และเป็นคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดของรหัส โดย
 เส้นทางนี้จะใช้ 3 เฟรม และค่าฟรีเลนธ์ของรหัสเป็น 6

2.3.4 ขอบเขตของคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดสำหรับรหัสแบบบล็อก

รหัสควบคุมความผิดพลาดของข้อมูลไคยา ซึ่งมีความยาวบล็อกเป็น
 n และมีอัตรา R ประสิทธิภาพของรหัสจะได้จากค่าคิสแทนส์ที่น้อยที่สุด (d^*) เช่น ถ้ามี
 รหัส 2 แบบ ที่มีค่า n และ R เหมือนกัน เรามักจะเลือกรหัสที่มี d^* มากกว่า โดยถ้า
 มีรหัส C และต้องการรู้ว่า d^* จะใหญ่พอสำหรับรหัสไคยา ซึ่งมีความยาวบล็อก n และมีอัตรา
 เป็น R หรือไม่ โดยทั่วไปแล้ว ถ้าความยาวบล็อกใหญ่มากจะหาไม่ได้ แต่ด้วยการ
 วิเคราะห์แบบอะซิมโทติก (Asymptotic analysis) สำหรับค่าคงที่ q จะได้ว่า

$$d(n,R) = \max_C d^*(C)$$

ซึ่งค่ามากที่สุดก็คือทุกๆ รหัสที่มีความยาวบล็อก n และอัตรา R โดยคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดของ
 รหัส C จะได้จากสมการ

$$d^*(C) = \min d(x,y) \text{ เมื่อ } x,y \in C \text{ และ } x \neq y$$

โดยฟังก์ชัน $d(n,R)$ เป็นคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดที่ใหญ่ที่สุดของรหัสไคยา บน $GF(q)$ ซึ่งมีความยาว R
 และความยาวบล็อก n ยกเว้นสำหรับค่า n น้อยๆ

2.3.5 ขอบเขตของคิสแทนส์ที่น้อยที่สุดสำหรับรหัสคอนโวลูชันนัล

คิสแทนส์ที่น้อยที่สุดค่าที่ 1 หรือ d_1^* ของรหัสคอนโวลูชันนัล ที่มี

ความยาวบล็อกสอดคล้องกับสมการ

$$n = (m+1)n_0$$

ซึ่งจัดว่าเป็น ค่าแฮมมิงดิสแทนซ์ที่น้อยที่สุด ระหว่าง 2 เซกเมนต์ของโคตเวิร์ดไคยา ที่แตกต่างกันในเฟรมเริ่มต้น โดยดิสแทนซ์ที่น้อยที่สุด d^* ของรหัสคอนไวลูชันนั้นจะขึ้นอยู่กับค่า d_{m+1}^* และค่าฟรีเลนท์จะได้จากสมการ

$$d = \max_i d_i^*$$

โดยสามารถนำเซกเมนต์ขนาด N ไคยา ของรหัสคอนไวลูชันนั้นมาหา เพื่อให้ได้รหัสแบบบล็อก ซึ่งมีความยาว N แดร์รหัสที่ได้นี้ จะไม่มีประสิทธิภาพดีกว่ารหัสแบบบล็อก ซึ่งมีความยาว N ที่ดีที่สุดได้ โดยขอบเขตที่ได้นี้ สามารถเปรียบเทียบกับขอบเขตของรหัสแบบบล็อกสำหรับค่าคงที่ q ซึ่งจะได้จากสมการ

$$d(n,R) = \max_C d^*(C)$$

โดยค่ามากที่สุดก็คือ หุกรหัสคอนไวลูชันนั้นที่มีความยาวบล็อกเป็น n และมีอัตรา R โดย $d^*(C)$ เป็นดิสแทนซ์ที่น้อยที่สุดของรหัส C และซึ่งฟังก์ชัน $d(n,R)$ เป็นดิสแทนซ์ที่ใหญ่ที่สุดของรหัสคอนไวลูชันนั้นไคยา บน $GF(q)$ ที่มีอัตรา R และมีความยาวบล็อกเป็น n

2.3.6 ประสิทธิภาพของสัญญาณ สำหรับแชนแนลที่ถูกรบกวน (Noisy Channels)

รหัสควบคุมความผิดพลาดของข้อมูลจะให้ผลลัพธ์ที่ดีที่สุด ถ้ามีการออกแบบโมเด็ม (Modem) และรหัสที่ดี ซึ่งในส่วนนี้จะใช้บางส่วนของทฤษฎีข่าวสาร (Information theory) และทฤษฎีการสื่อสารข้อมูล (Communication theory) เพื่อให้ได้ รหัสควบคุมความผิดพลาดของข้อมูลที่ดี ซึ่งรหัสควบคุมความผิดพลาดของข้อมูลจะเป็นเครื่องมือ ช่วยให้การส่งสัญญาณสำหรับการสื่อสารข้อมูล ในแชนแนลที่ถูกรบกวน มีประสิทธิภาพมากขึ้น โดยอัลกอริทึมสำหรับการถอดรหัสสามารถปรับปรุงได้ จากการใช้ซอฟต์แวร์-ดีซีชัน (Soft-decision) ซึ่งโดยทั่วไปจะมีประสิทธิภาพดีกว่า การใช้ฮาร์ด-ดีซีชัน (Hard-decision) โดยฮาร์ด-ดีซีชันเป็นการถอดรหัสโดยการวัดจากเมตริกซ์ ซึ่งก็คือการพิจารณาโดยใช้ค่าแฮมมิงดิสแทนซ์ ส่วนซอฟต์แวร์-ดีซีชันนั้น ได้จากการปรับปรุงเมตริกซ์ ให้เป็นลำดับของการสังเกตการณ์ด้วย เช่น การนำค่าอัตราของสัญญาณข้อมูลต่อสัญญาณที่เป็นสิ่งรบกวน (Signal to noise ratio) มาเป็นตัวแปรในการถอดรหัสด้วย แต่เนื่องจากการใช้ซอฟต์แวร์-ดีซีชันมีความสลับซับซ้อนมากกว่า จึงมีประโยชน์เฉพาะรหัสเล็กๆ เท่านั้น

จากการพิจารณาแชนแนล ที่ถูกรบกวนด้วยสัญญาณเกาส์เซียน

ในช่วงสัญญาณยาว T นั้น โดยทั่วไปแบนด์ที่ส่งสัญญาณเป็นคลื่น จะรับอินพุตเป็นฟังก์ชัน $s(t)$ ใดๆ ที่ต่อเนื่องกัน สำหรับ t จาก 0 ถึง T โดย

$$E_m = \int_0^T s(t)^2 dt$$

ซึ่งอินทิกรัลของ $s(t)^2$ เรียกว่าพลังงานของข้อมูล (Message energy) หรือ E_m สำหรับคลื่น $s(t)$

ถ้า T มีค่าได้โดยไม่มีขีดจำกัด ดังนั้น กำลังเฉลี่ย S จะได้จากสมการ

$$S = \lim_{T \rightarrow \infty} (1/T) E_m$$

โดย $E_m(t)$ เป็นพลังงานของข้อมูลในช่วงความยาว T

ตามปรกติแบนด์จะมีข้อจำกัด ในช่วงคลื่นที่ยอมรับได้ (Allowable waveform) จาก ช่วงกว้างของแบนด์ (Bandpass channel) ซึ่งจะส่งเฉพาะข้อมูลที่มอดูเลตแล้ว โดย สมการของคลื่นแสดงได้ดังสมการ

$$\begin{aligned} s_c(t) &= a(t) \cos(2\pi f_c t + \theta(t)) \\ &= S_R(t) \cos 2\pi f_c t + S_I(t) \sin 2\pi f_c t \end{aligned}$$

ซึ่ง $a(t)$ และ $\theta(t)$ เป็นฟังก์ชันที่มีค่าจริง (Real-valued) เรียกว่าแอมพลิจูด และ เฟสมอดูเลชัน (Phase modulation) โดย $S_R(t)$ เรียกว่าส่วนจริง (Real) และ $S_I(t)$ เรียกว่าส่วนจินตภาพ (Imaginary) ของสมาชิกของมอดูเลชัน โดยหลังจาก เข้ารหัสแล้ว โคลเวอร์ต หรือลำดับของโคลเวอร์ต จะต้องจับคู่ไปยังสัญญาณมอดูเลชัน ($a(t), \theta(t)$) หรือ ($S_R(t), S_I(t)$) ซึ่งการจับคู่นี้เรียกว่ามอดูเลชัน และในทาง กลับกันเรียกว่าดีมอดูเลชัน (Demodulation)

แบนด์ที่มีช่วงกว้างของเกาส์เซียน ซึ่งมีอินพุต $s(t)$ จะมี เอาท์พุตเป็น $v(t)$ ซึ่งได้จากสมการ

$$v(t) = h(t) * (s(t) + n(t))$$

เมื่อ $h(t)$ เป็นฟังก์ชันของช่วงกว้าง หรือที่เรียกว่า แรงตอบของอิมพัลส์ (Impulse respond) ของแบนด์ และ $n(t)$ เป็นสัญญาณรบกวนที่เป็นฟังก์ชันตัวอย่าง จากกรณี ของเกาส์เซียนซึ่งเป็นมาตรฐาน ที่นิยมใช้สำหรับพิจารณาคุณภาพของมอดูเลชัน โดย สัญญาณรบกวนแบบเกาส์เซียนซึ่งเป็นมาตรฐานนั้น อาจจัดว่าเป็นไวท์นอยส์ได้ โดยสัญญาณ รบกวนแบบไวท์นอยส์ จะมีความเข้มของสัญญาณเพียงด้านเดียวขนาด N_0 วัตต์/เฮิร์ต (Watts/Hertz)

จากทฤษฎีการสื่อสารข้อมูล ข้อมูลที่เป็นดิจิทัล (Digital)

นั้น สัญญาณที่เข้าสู่แชนแนล และสัญญาณที่ออกมาจากแชนแนล ต้องพิจารณาเฉพาะส่วนที่ต่อเนื่อง (Discrete) เท่านั้น โดยมีเวลาเป็นค่าคงที่คือ $k\Delta t$ ของสัญญาณเข้า ซึ่งเป็นช่วงเวลาที่ต่อเนื่อง จะประกอบด้วย

$$S(k\Delta T) = S_R(k\Delta T) + jS_I(k\Delta T)$$

โดย $S_k = S_{Rk} + jS_{Ik}$ สำหรับ $k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$

เมื่อ S_{Rk} และ S_{Ik} เป็นจำนวนจริง

และเมื่อเลือก $h(t)$ เพื่อให้ $h(k\Delta t) = 0$ สำหรับ k ที่ไม่เป็น 0 และเท่ากับ 1 สำหรับ k ที่มีค่าเป็น 0 ดังนั้นสมการของ $v(t)$ ที่ได้จากตัวอย่างช่วงเวลาที่ต่อเนื่อง (Discrete Sample) คือ

$$\begin{aligned} v_k &= s_k + n_k \\ &= (s_{Rk} + nr_k) + j(s_{Ik} + n_{ik}) \quad \text{เมื่อ } k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots \end{aligned}$$

โดย n_k เป็นตัวอย่างที่เวลา $k\Delta T$ ของสัญญาณรบกวนที่เพิ่มเข้าไปในแชนแนลแบบอนาล็อก (Analog channel)

2.3.7 อัตราการเกิดความผิดพลาดของข้อมูล

ในระบบการสื่อสารข้อมูลจะมีการเข้ารหัส และมอดูเลตของข้อมูลในตัวส่ง ซึ่งจะถูกดีมอดูเลทและถอดรหัสที่ตัวรับ โดยคุณภาพของระบบขึ้นอยู่กับโอกาสของการเกิดความผิดพลาดของข้อมูล หรือเรียกว่าอัตราการเกิดความผิดพลาดของข้อมูล (Bit error rate) หรือ BER ซึ่งการประมาณค่า BER ดั้งบนสมมุติฐานว่า เหตุการณ์การเกิดความผิดพลาดในแชนแนล เกิดเป็นอิสระต่อกัน ถึงแม้ว่าในความเป็นจริงแล้ว การสื่อสารข้อมูล และสื่อการเก็บข้อมูลต่างๆ เช่น สื่อสายโทรศัพท์ หรือ เทปแม่เหล็ก อาจจะมีรูปแบบของความผิดพลาด เป็นรูปแบบใดรูปแบบหนึ่ง ขึ้นอยู่กับชนิดของสิ่งรบกวน และลักษณะของแชนแนล เช่น สัญญาณรบกวนแบบเกาส์เซียน ซึ่งการพิจารณาเลือกรูปแบบของรหัส ให้เหมาะสมกับสัญญาณรบกวนแบบใดแบบหนึ่งแล้ว หากมีสัญญาณรบกวนแบบอื่นๆ เช่น อิมพัลสนอยส์ หรือ อินเทอร์เฟียเรนซ์ด้วย ก็จะทำให้รูปแบบของการเกิดความผิดพลาดของข้อมูลที่ได้เปลี่ยนไป จึงไม่มีรูปแบบของการคำนวณใดที่เหมาะสม เนื่องจากรูปแบบของความผิดพลาด ที่ได้จากสัญญาณรบกวนแบบหนึ่ง อาจจะไม่เหมาะสมกับสัญญาณรบกวน อีกแบบหนึ่งได้ ดังนั้น การใช้ BER จึงเป็น ค่าเฉลี่ยของรูปแบบความผิดพลาดของข้อมูล (Error distribution) (Knowles 1988: 767 ; Pursley 1987: 1 ; Yamada 1987: 21) ที่ได้จากสภาพความเป็นจริง

โดยพิจารณาจากแชนแนล ซึ่งสื่อสารข้อมูลด้วยรหัสเลขฐานสอง

จะมีลำดับของความผิดพลาดคือ

$$E = \{ e_1, e_2, \dots \}$$

เมื่อ $e_i = 1$ ถ้าบิตในตำแหน่งที่ i เกิดความผิดพลาด

และ $e_i = 0$ ในกรณีอื่น ๆ

การประมาณค่า BER นั้น $P(e)$ จะได้จากเอาที่พหุคูณจำนวน n บิต โดย

$$P(e) = \sum_{i=1}^n e_i$$

และค่า BER ที่ใกล้เคียงกับค่าจริงคือ $P(e)$ เมื่อค่า n เข้าใกล้ ∞

ซึ่งค่า $P(e)$ เมื่อ n มีค่ามากนั้น การกระจายของโอกาสการเกิดความผิดพลาดของข้อมูล จะอยู่ในรูปการกระจายแบบนอร์มอล (Normal distribution) โดยที่โอกาสการเกิดความผิดพลาดของข้อมูล $P(e)$ และ BER จะใช้แทนกันได้ แม้ว่าจะแตกต่างกันในทางความหมาย เนื่องจาก $P(e)$ ได้จากทฤษฎีทางคณิตศาสตร์ โดยการคำนวณอัตราการเกิดความผิดพลาดของข้อมูล ส่วน BER จะมีความหมายในทางปฏิบัติของการบันทึกความผิดพลาดของข้อมูลที่เกิดขึ้นจริง (Mortimer 1987: 1113 ; Wang 1987: 1231)

โดยทั่วไป BER จะมีค่าประมาณ 5×10^{-3} บิต และ

ส่วนใหญ่มักเกิดเป็นแบบสุ่ม (Random) ที่เป็นอิสระต่อกัน มากกว่าความผิดพลาดเป็นช่วง ซึ่งการพิจารณาประสิทธิภาพของรหัสแบบต่างๆ โดยการใช้ BER เป็นส่วนสำคัญ ในการพิจารณาหรัสแบบต่างๆ นั้น จึงนับว่าเป็นวิธีที่ดี

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย