

การวิเคราะห์ค่าสิ่งจากผลการทดสอบ

ในการศึกษาสมรรถนะของหน่วยประมวลผลโดยอาศัยตัวแบบจำลองการทำงาน ทำให้ได้ข้อมูลที่แสดงถึงปริมาณกลุ่มค่าสิ่งในโปรแกรมที่เข้าประมวลผล ซึ่งจะช่วยให้ผู้ออกแบบเข้าใจถึงคุณลักษณะของภาระงานที่หน่วยประมวลผลต้องกระทำ การ และข้อมูลผลลัพธ์จากการจำลองการทำงาน ของหน่วยประมวลผลต้นแบบที่นำมาวิเคราะห์ คือปริมาณการใช้งานชุดค่าสิ่งในแง่ต่างๆ โดยนำเอาข้อมูลเหล่านี้มาวิเคราะห์กระแสข้อมูลค่าสิ่ง เพื่อให้เป็นข้อมูลที่ผู้ออกแบบสามารถนำไปใช้ศึกษาและพิจารณาปรับปรุงการทำงานของระบบ หรือปรับเปลี่ยนการจัดสถาปัตยกรรมภายในระบบ เพื่อให้ได้ประสิทธิภาพที่ดีขึ้น เช่น ถ้าค่าสิ่งใดไม่ได้ใช้งานเลย ควรพิจารณายกเลิก และให้พิจารณาปรับปรุงฮาร์ดแวร์ให้สามารถประมวลผลค่าสิ่งได้เร็วขึ้น โดยเฉพาะกลุ่มค่าสิ่งที่มีการใช้งานบ่อยครั้ง หรือโดยเฉพาะกับวิธีการอ้างตำแหน่งที่อยู่ที่มีอัตราส่วนการใช้งานมาก

การศึกษาวิเคราะห์ผลลัพท์ที่ได้จากการนำโปรแกรมทดสอบสมรรถนะทั้ง 5 โปรแกรมเข้าปฏิบัติการภายในแบบจำลองนี้ ได้แยกพิจารณาวิเคราะห์ชุดค่าสิ่งจากการดำเนินการของตัวแบบจำลองการทำงานของหน่วยประมวลผลต้นแบบ เป็น 3 กรณีดังนี้ กรณีแรก จำแนกด้วยจำนวนตัวถูกกระทำ การ กรณีที่สอง พิจารณาตามประเภทค่าสิ่ง และกรณีสุดท้าย เป็นการวิเคราะห์ชุดค่าสิ่งตามวิธีการอ้างตำแหน่ง

5.1 การวิเคราะห์ชุดค่าสิ่งตามจำนวนตัวถูกกระทำ การ

ในการพิจารณารูปแบบค่าสิ่งของหน่วยประมวลผลต้นแบบที่กำหนดใช้ในงานวิจัยนี้สามารถแบ่งกลุ่มออกได้ด้วยจำนวนตัวถูกกระทำ การที่ระบุใช้ในแต่ละค่าสิ่ง ซึ่งหน่วยประมวลผลต้นแบบนี้มีรูปแบบค่าสิ่ง 3 รูปแบบ คือรูปแบบค่าสิ่งที่ไม่มีตัวถูกกระทำ การ รูปแบบค่าสิ่งที่มีตัวถูกกระทำ การ 1 ตัว และรูปแบบค่าสิ่งที่มีตัวถูกกระทำ การ 2 ตัว และจากการศึกษารูปแบบค่าสิ่ง พบว่า 1 ค่าสิ่งมีความยาวไม่เกิน 6 ไบต์ โดยที่ค่าสิ่งที่ไม่มีตัวถูกกระทำ การ ใช้จำนวนไบต์เพียง 1- 2 ไบต์ ในขณะที่ค่าสิ่งที่มีตัวถูกกระทำ การ ใช้จำนวนไบต์ตั้งแต่ 1-6 ไบต์ และค่าสิ่งที่ไม่มีตัวถูกกระทำ การ

ใช้เวลาประมวลผลค่าสิ่ง น้อยกว่าค่าสิ่งที่มีตัวถูกกระทำการ เนื่องจากไม่ต้องเสียเวลาในการคำนวณตำแหน่งที่อยู่ของข้อมูลที่ต้องการให้กับตัวถูกกระทำการ และในการเข้าถึงหน่วยความจำ

โปรแกรม ที่ใช้ในการ ทดสอบ	จำนวนตัวถูกกระทำการ		
	0	1	2
Dhrystone	27.01	33.47	39.52
Fibonacci	5.75	58.15	36.10
Netflow	0.55	29.88	69.57
Quicksort	0.29	35.00	64.71
Spanfo	6.64	29.32	64.04

ตารางที่ 5.1 แสดงอัตราส่วน (ร้อยละ) ค่าสิ่งของแต่ละโปรแกรม โดยแยกตามจำนวนตัวถูกกระทำการที่ระบุไว้ในค่าสิ่ง

จากตารางข้างบนนี้ อาจวิเคราะห์ได้ว่า การใช้งานรูปแบบค่าสิ่งต่างๆในแต่ละโปรแกรม ยกเว้น Fibonacci มีลักษณะการกระจายการใช้งานรูปแบบค่าสิ่งที่คล้ายคลึงกัน คือ มีการใช้งานรูปแบบค่าสิ่งที่มีตัวถูกกระทำการ 2 ตัวด้วยอัตราส่วนสูงสุด ใช้รูปแบบค่าสิ่งที่มีตัวถูกกระทำการ 1 ตัวด้วยอัตราส่วนที่รองลงมาและใช้งานรูปแบบค่าสิ่งที่ไม่มีความถูกกระทำการด้วยอัตราส่วนน้อยสุด โดยที่พบว่ากลุ่มโปรแกรมที่ใช้โครงสร้างข้อมูลแบบแถวลำดับ ซึ่งได้แก่โปรแกรม Netflow Quicksort และ Spanfo ใช้รูปแบบค่าสิ่งที่มีตัวถูกกระทำการ 2 ตัวเป็นส่วนใหญ่ และกลุ่มโปรแกรมที่มีลักษณะการทำงานแบบการเวียนเกิดภายในโปรแกรม ซึ่งได้แก่โปรแกรม Fibonacci และ Quicksort มีอัตราส่วนการใช้งานรูปแบบค่าสิ่งที่มีตัวถูกกระทำการ 1 ตัวสูงกว่าโปรแกรมอื่นๆ

เมื่อพิจารณาแต่ละโปรแกรม พบว่า Dhystone มีการกระจายการใช้งานแต่ละรูปแบบคำสั่งด้วยอัตราส่วนที่แตกต่างกันไม่มาก เป็นเพราะผู้ที่พัฒนาโปรแกรมมีจุดประสงค์ที่จะให้มีการใช้งานรูปแบบคำสั่งเกิดขึ้นโดยไม่นั้นไปทางด้านใดโดยเฉพาะ (Weicker, 1984) สำหรับ Fibonacci นั้นมีอัตราส่วนการใช้งานรูปแบบคำสั่งที่ไม่มีตัวถูกกระทำ การคิดเป็นร้อยละ 5.75 และให้อัตราส่วนการใช้งานรูปแบบคำสั่งที่มีตัวถูกกระทำ การ 1 ตัว เป็น 1.6 เท่าของการใช้งานรูปแบบคำสั่งที่มีตัวถูกกระทำ การ 2 ตัว เนื่องจากลักษณะโปรแกรมที่มีการทำงานแบบเวียนเกิดทำให้มีการเรียกตัวเองทำงานซ้ำๆ ระบบจึงต้องจัดการเก็บสถานะต่างๆที่จำเป็นสำหรับการทำงานของหน่วยประมวลผลเมื่อกลับจากการทำงานในแต่ละรอบได้อย่างถูกต้อง และการจัดเก็บสถานะเหล่านั้นได้ถูกกำหนดให้เก็บลงบนสแตคซึ่งเป็นเนื้อที่หน่วยความจำส่วนหนึ่ง ดังนั้นการทำงานแบบเวียนเกิดจึงเป็นผลให้มีการเคลื่อนย้ายข้อมูลบนสแตคบ่อยครั้ง และคำสั่งที่กระทำบนสแตคโดยตรง เช่นคำสั่ง push หรือ pop จะระบุตัวถูกกระทำ การในคำสั่งเพียงตัวเดียวโดยถือว่าตัวถูกกระทำ การอีกตัวหนึ่งนั้นคือ ตำแหน่งบนสุดของสแตค จึงไม่จำเป็นต้องระบุไว้ในคำสั่งอีก สำหรับในกลุ่มโปรแกรม Netflow Quicksort และ Spanfo จะมุ่งเน้นรูปแบบคำสั่งที่มีตัวถูกกระทำ การ 2 ตัวมากกว่ารูปแบบคำสั่งที่มีตัวถูกกระทำ การ 1 ตัวโดยเฉลี่ยประมาณ 2 เท่า ทั้งนี้ น่าจะเป็นผลจากลักษณะของโปรแกรมที่มีการใช้โครงสร้างข้อมูลแบบแถวลำดับ ซึ่งเมื่อต้องกระทำ การใดกับข้อมูลเหล่านี้ที่เรียงลำดับต่อเนื่องกันในหน่วยความจำ จำเป็นต้องระบุตำแหน่งของข้อมูลที่เป็นตัวถูกกระทำ การไว้ในคำสั่งให้ชัดเจน และยังพบว่า Quicksort มีการใช้งานรูปแบบคำสั่งที่มีตัวถูกกระทำ การ 1 ตัวมากกว่า Netflow และ Spanfo ซึ่งน่าจะเป็นเพราะภายในโปรแกรมมีลักษณะการทำงานแบบเวียนเกิดด้วย

## 5.2 การวิเคราะห์ชุดคำสั่งตามประเภทคำสั่ง

ประเภทชุดคำสั่งที่กำหนดใช้ในการประมวลผลคำสั่งภายในระบบ มีความแตกต่างกันไปแล้วแต่ผู้ออกแบบ แต่โดยทั่วไปจำเป็นต้องมีชุดคำสั่งที่เป็นคำสั่งพื้นฐานในการทำงานกลุ่มหนึ่ง ได้แก่ คำสั่งเคลื่อนย้ายข้อมูล คำสั่งคำนวณทางคณิตศาสตร์ และคำสั่งย้ายการควบคุม ดังที่ได้กล่าวถึงชุดคำสั่งสำหรับปฏิบัติการของหน่วยประมวลผลต้นแบบในหัวข้อ 4.1.4 ซึ่งมีทั้งหมด 8 กลุ่ม แต่ในการวิเคราะห์กลุ่มคำสั่งที่ใช้งานบนหน่วยประมวลผลต้นแบบนี้ พิจารณาเพียง 7 กลุ่ม โดยที่ไม่พิจารณา กลุ่มคำสั่งนำข้อมูลเข้า/ออก เนื่องจากตัวแบบจำลองที่พัฒนาขึ้นนี้ จำลองเฉพาะในส่วนการทำงานระหว่างหน่วยประมวลผลต้นแบบและหน่วยความจำ

ในการศึกษาการใช้งานชุดคำสั่งโดยแยกตามประเภทคำสั่งนี้ ได้แสดงข้อมูลการใช้งานชุดคำสั่งด้วยค่าอัตราส่วนร้อยละ โดยที่ข้อมูลในตารางที่ 5.2 แสดงให้เห็นอัตราส่วนการใช้งานแต่ละประเภทคำสั่งภายในแต่ละโปรแกรม และตารางที่ 5.3 แสดงอัตราส่วนการใช้งานคำสั่งแต่ละประเภทโดยเฉลี่ยจากทุกโปรแกรม เราอาจสรุปได้ว่ากลุ่มโปรแกรมที่ใช้โครงสร้างข้อมูลแบบแถวลำดับจำเป็นต้องมีการคำนวณหาตำแหน่งข้อมูลที่ต้องการภายในโครงสร้าง ซึ่งต้องใช้คำสั่งคำนวณทางคณิตศาสตร์เพื่อให้สามารถกระทำการกับข้อมูลในตำแหน่งที่ต้องการได้ จึงทำให้มีอัตราส่วนการใช้งานคำสั่งประเภทนี้สูง และกลุ่มโปรแกรมที่มีการทำงานแบบการเวียนเกิดมีการใช้งานประเภทคำสั่งฮัยการควบคุมมากกว่าโปรแกรมอื่นๆด้วย

ชนิดคำสั่ง โปรแกรม	คำสั่งเคลื่อน ย้ายข้อมูล	คำสั่งคำนวณ คณิตศาสตร์	คำสั่งปฏิบัติ การกับบิต	คำสั่งปฏิบัติ การตัวอักษร	คำสั่งฮัย การควบคุม	คำสั่ง นำหน้า	คำสั่งควบคุม ตัวประมวลผล
Dhrystone	45.25	15.86	2.78	22.05	12.43	1.04	0.59
Fibonacci	55.31	12.94	6.15	0.50	24.92	0.13	0.05
Netflow	44.41	34.52	10.55	0.09	10.23	0.15	0.05
Quicksort	35.38	27.09	10.05	0.03	27.44	0.01	0.003
Spanfo	41.48	26.61	14.55	4.62	12.71	0.02	0.001

ตารางที่ 5.2 แสดงอัตราส่วน (ร้อยละ) การใช้งานชุดคำสั่งของแต่ละโปรแกรม โดยแยกตามประเภทคำสั่ง

ประเภทชุดคำสั่ง	อัตราส่วนโดยเฉลี่ย (ร้อยละ)
เคลื่อนย้ายข้อมูล	44.36 ± 7.24
คำนวณทางคณิตศาสตร์	23.40 ± 8.86
ย้ายการควบคุม	17.55 ± 7.99
ปฏิบัติการกับบิต	8.82 ± 4.50
ปฏิบัติการกับตัวอักษร	5.46 ± 9.47
หน้าหน้า	0.27 ± 0.44
ควบคุมตัวประมวลผล	0.14 ± 0.25

ตารางที่ 5.3 แสดงอัตราส่วนโดยเฉลี่ยในการใช้งานประเภทคำสั่งโดยเรียงลำดับตามตัวเลขจากมากไปน้อย

จากข้อมูลในตารางทั้ง 2 นี้ เราอาจกล่าวโดยรวมได้ว่า ทุกโปรแกรมใช้งานประเภทคำสั่งเคลื่อนย้ายข้อมูลซึ่งเป็นคำสั่งพื้นฐานในการทำงานของหน่วยประมวลผล ด้วยอัตราส่วนที่สูงกว่าประเภทคำสั่งอื่นๆ คือมีอัตราส่วนการใช้งานโดยเฉลี่ยร้อยละ 44.36 อัตราส่วนที่สูงเป็นอันดับสองคือ อัตราส่วนการใช้งานประเภทคำสั่งคำนวณทางคณิตศาสตร์ มีค่าโดยเฉลี่ยร้อยละ 23.40 ซึ่งพบว่ากลุ่มโปรแกรม Netflow Quicksort และ Spanfo ให้อัตราส่วนที่สูงกว่าอีก 2 โปรแกรม (ดูตารางที่ 5.2) อาจเป็นเพราะโครงสร้างข้อมูลที่ใช้เป็นแบบแถวลำดับ และเมื่ออ้างถึงข้อมูลในโปรแกรม จึงจำเป็นต้องคำนวณลำดับหรือตำแหน่งข้อมูลเป็นพิเศษ สำหรับคำสั่งย้ายการควบคุม เป็นกลุ่มคำสั่งที่ใช้งานในอัตราส่วนโดยเฉลี่ยสูงเป็นอันดับสาม คือร้อยละ 17.55 โดยที่โปรแกรม Fibonacci และ Quicksort ให้อัตราส่วนการใช้งานเฉลี่ยสูงกว่าอีก 3 โปรแกรม ประมาณ 2 เท่า (ดูตารางที่ 5.2) ทั้งนี้อาจเนื่องมาจากภายในโปรแกรมทั้ง

2 นี้มีจุดเด่นตรงที่ใช้หลักการทำงานแบบการเวียนเกิดที่เป็นผลให้มีการย้ายตำแหน่งในการปฏิบัติการโปรแกรมบ่อยครั้ง

สำหรับการนิจารณาการใช้งานกลุ่มคำสั่งที่เหลือคือ กลุ่มคำสั่งปฏิบัติการกับบิต มีอัตราส่วนการใช้งานโดยเฉลี่ยร้อยละ 8.82 กลุ่มคำสั่งปฏิบัติการกับตัวอักษร มีอัตราส่วนการใช้งานโดยเฉลี่ยร้อยละ 5.46 โดยที่มีข้อสังเกตว่าโปรแกรม Dhystone ใช้งานประเภทคำสั่งปฏิบัติการตัวอักษรด้วยอัตราส่วนที่สูงกว่าโปรแกรมอื่นๆ โดยเฉลี่ยประมาณร้อยละ 16.6 เนื่องจากข้อมูลที่ใช้ปฏิบัติการในโปรแกรมโดยส่วนมากจะเป็นชนิดตัวอักษร ในขณะที่โปรแกรมอื่นๆใช้ข้อมูลชนิดตัวเลขเป็นส่วนมาก และสุดท้ายคือกลุ่มคำสั่งนำหน้า และกลุ่มคำสั่งควบคุมหน่วยประมวลผล มีอัตราส่วนการใช้งานโดยเฉลี่ยน้อยมาก คือร้อยละ 0.27 และ 0.14 ตามลำดับ ทั้งนี้อาจเนื่องมาจากการที่กลุ่มคำสั่งนำหน้าใช้งานได้เฉพาะกับชุดคำสั่งที่ปฏิบัติการกับตัวอักษรเท่านั้น ซึ่งจากข้อมูลในตารางที่ 5.3 ได้แสดงให้เห็นว่าการใช้งานกลุ่มคำสั่งปฏิบัติการกับตัวอักษรนั้น มีอัตราส่วนน้อยอยู่แล้ว จึงทำให้มีอัตราส่วนการใช้งานคำสั่งประเภทนี้น้อยไปด้วย และสำหรับกลุ่มคำสั่งควบคุมหน่วยประมวลผล ซึ่งเป็นชุดคำสั่งที่ตอบสนองการทำงานเฉพาะบางอย่างโดยเฉพาะการรับ/ส่งข้อมูลผ่านทางอุปกรณ์นำข้อมูลเข้า/ออก แต่แบบจำลองที่พัฒนาขึ้นนี้ไม่ได้จำลองการทำงานของหน่วยประมวลผลต้นแบบให้ครอบคลุมไปถึงส่วนนี้ ดังนั้นคำสั่งในกลุ่มนี้จึงมีอัตราส่วนการใช้งานน้อยเช่นเดียวกัน

### 5.3 การวิเคราะห์ชุดคำสั่งตามวิธีการอ้างตำแหน่ง

จากการศึกษารูปแบบคำสั่งที่กำหนดใช้ในหน่วยประมวลผลต้นแบบ และวิธีการอ้างตำแหน่งที่หน่วยประมวลผลต้นแบบใช้ในการเข้าถึงตัวถูกกระทำการโดยระบุไว้ในคำสั่ง ดังที่ได้อธิบายในหัวข้อ 4.1.3 เราสามารถจัดกลุ่มวิธีการอ้างตำแหน่งที่อยู่ได้เป็น 3 กลุ่มคือ กลุ่มที่ไม่มีการเข้าถึงหน่วยความจำ ได้แก่แบบรีจิสเตอร์ และแบบทันที กลุ่มที่เข้าถึงหน่วยความจำครั้งเดียว ได้แก่แบบโดยตรง และแบบรีจิสเตอร์โดยอ้อม และกลุ่มที่เข้าถึงหน่วยความจำมากกว่า 1 ครั้ง ได้แก่แบบฐานสัมพัทธ์ แบบดัชนีโดยตรง และแบบดัชนีฐาน

		จำนวนครั้งที่เข้าถึงหน่วยความจำ					
		0		1		มากกว่า 1	
วิธีการอ้าง ตำแหน่งที่อยู่	วีจิสเตอร์	ทันที	โดยตรง	วีจิสเตอร์ โดยอ้อม	ฐาน สัมพันธ์	ดัชนี โดยตรง	ดัชนี ฐาน
โปรแกรม							
Dhrystone	35.90	10.40	9.74	4.26	11.12	0.72	0.86
Fibonacci	68.35	10.37	10.02	0.37	5.13	0.0	0.01
Netflow	56.54	10.65	22.83	0.42	9.02	0.0	0.01
Quicksort	44.43	10.70	25.59	0.02	18.97	0.0	0.0
Spanfo	42.91	3.68	27.59	5.01	14.16	0.0	0.01

ตารางที่ 5.4 แสดงอัตราส่วน (ร้อยละ) ค่าสิ่งของแต่ละโปรแกรมโดยแยกตามวิธีการอ้างตำแหน่ง

เมื่อนำข้อมูลที่ได้มาแสดงอัตราส่วนการใช้งานคำสั่งในแต่ละโปรแกรมโดยแยกตามวิธีการอ้างตำแหน่งและจำนวนครั้งในการเข้าถึงหน่วยความจำหลัก ดังตารางที่ 5.4 จะพบว่ากลุ่มที่ไม่มีการเข้าถึงหน่วยความจำหลักมีการใช้งานด้วยอัตราส่วนที่สูงกว่ากลุ่มที่ต้องเข้าถึงหน่วยความจำหลักประมาณ 1.8 เท่า และพบว่าทุกโปรแกรมใช้วิธีการอ้างตำแหน่งแบบวีจิสเตอร์สูงกว่าวิธีการอื่นๆ อาจเป็นการแสดงให้เห็นว่าการทำงานภายในหน่วยประมวลผลจะใช้วิธีการอ้างตำแหน่งข้อมูลที่มีรูปแบบการอ้างในคำสั่งได้ง่ายและเป็นวิธีการที่สามารถกระทำการได้เร็ว

จำนวนครั้งการเข้าถึง หน่วยความจำ	วิธีการอ้างตำแหน่งที่อยู่	อัตราส่วนโดยเฉลี่ย (ร้อยละ)
0	แบบรีจิสเตอร์	49.63
1	แบบโดยตรง	19.15
มากกว่า 1	แบบฐานสัมพันธ์	11.68
0	แบบทันที	9.16
1	แบบรีจิสเตอร์โดยอ้อม	2.02
มากกว่า 1	แบบดัชนีฐาน	0.18
มากกว่า 1	แบบดัชนีโดยตรง	0.14

ตารางที่ 5.5 แสดงอัตราส่วนโดยเฉลี่ยในการใช้งานวิธีการอ้างตำแหน่งเรียงลำดับตามตัวเลขจากมากไปน้อย

จากข้อมูลในตารางที่ 5.5 แสดงให้เห็นว่า มีการใช้วิธีการอ้างตำแหน่งที่อยู่แบบรีจิสเตอร์ด้วยอัตราส่วนการใช้งานสูงสุด โดยเฉลี่ยร้อยละ 49.63 นั้นแสดงว่า หน่วยประมวลผลเรียกใช้รีจิสเตอร์ในการทำงานบ่อยครั้ง รองลงมาคืออัตราส่วนการใช้งานวิธีการอ้างตำแหน่งแบบโดยตรง ซึ่งเป็นวิธีการอ้างตำแหน่งข้อมูลในหน่วยความจำที่มีรูปแบบการกำหนดที่ง่าย มีค่าโดยเฉลี่ยร้อยละ 19.15 โดยที่พบว่ากลุ่มโปรแกรมซึ่งได้แก่ Netflow และ Spanfo จะใช้วิธีการอ้างตำแหน่งแบบนี้ด้วยอัตราส่วนที่มากกว่าการใช้งานในโปรแกรม Dhystone ประมาณ 2.6 เท่า (ดูตารางที่ 5.4) อาจมีสาเหตุมาจากการใช้โครงสร้างข้อมูลแบบแถวลำดับทั้ง 1 มิติและ 2 มิติ ภายในโปรแกรม Netflow และ Spanfo และเช่นเดียวกับโปรแกรม Quicksort ซึ่งใช้วิธีการอ้างตำแหน่งแบบนี้ด้วยอัตราส่วนที่มากกว่าการใช้งานใน



โปรแกรม Fibonacci ประมาณ 2.6 เท่าด้วย (ดูตารางที่ 5.4) แต่สาเหตุที่นี้อาจเกิดจากใน ส่วนของโปรแกรม Quicksort ที่มีการทำงานแบบเวียนเกิดนั้น มีปริมาณคำสั่งมากกว่า Fibonacci จึงทำให้หน่วยประมวลผลต้องใช้คำสั่งการย้ายการควบคุมโดยระบุตัวถูกกระทำ การ ด้วยวิธีการอ้างตำแหน่งแบบโดยตรง ซึ่งเป็นวิธีการอ้างตำแหน่งข้อมูลในหน่วยความจำได้ในช่วง ตำแหน่งที่กว้างมากกว่าวิธีการอ้างแบบรีจิสเตอร์และแบบทันที และสำหรับวิธีการอ้างตำแหน่งแบบ ฐานสัมพันธ์ มีอัตราส่วนการใช้งานโดยเฉลี่ยร้อยละ 11.68 พบว่าโปรแกรม Fibonacci มี การใช้งานวิธีการอ้างตำแหน่งแบบนี้น้อยกว่าโปรแกรมอื่นๆ ประมาณ 2.6 เท่า ซึ่งน่าจะเป็น เพราะภายในโปรแกรม Fibonacci ไม่มีการใช้โครงสร้างข้อมูลแบบแถวลำดับ ในขณะที่ โปรแกรมอื่นๆ มีการใช้โครงสร้างข้อมูลรูปแบบดังกล่าวซึ่งลักษณะข้อมูลมีการเรียงลำดับต่อเนื่อง กันในหน่วยความจำ

#### 5.4 สรุป

ผลจากการวิเคราะห์ทำให้ทราบถึงจากลักษณะเด่นที่สามารถพบได้ในทุกโปรแกรม ซึ่ง ได้แก่ การใช้งานรูปแบบคำสั่งที่มีตัวถูกกระทำการในอัตราส่วนที่สูง แสดงว่าจำเป็นต้องมีวิธีการ อ้างตำแหน่งที่อยู่เพื่ออ้างถึงข้อมูลสำหรับใช้ในการปฏิบัติการคำสั่ง ซึ่งวิธีการอ้างตำแหน่งที่ โปรแกรมใช้งานบ่อยครั้งและมีประโยชน์ต่อการทำงานของหน่วยประมวลผล ได้แก่วิธีการอ้าง ตำแหน่งที่หน่วยประมวลผลสามารถทำงานได้เร็ว เช่นแบบรีจิสเตอร์ และวิธีการอ้างตำแหน่งที่มีการ คำนวณเพื่อเข้าถึงหน่วยความจำได้ง่าย เช่นแบบโดยตรง และแบบฐานสัมพันธ์ สำหรับกลุ่ม ประเภทคำสั่งที่มีอัตราส่วนการใช้งานมาก จะเป็นกลุ่มคำสั่งพื้นฐานสำหรับการทำงานของเครื่อง คอมพิวเตอร์ ซึ่งได้แก่การเคลื่อนย้ายข้อมูล การคำนวณทางคณิตศาสตร์ และการย้ายการควบคุม ลักษณะเหล่านี้ก็นำไปใช้เป็นแนวทางในการพัฒนาสมรรถนะของหน่วยประมวลผลต้น แบบได้โดยออกแบบสถาปัตยกรรมภายในระบบให้มีประสิทธิภาพมากยิ่งขึ้นและทำงานได้เร็วขึ้น อัน ได้แก่ กำหนดชุดคำสั่งใช้งานเท่าที่จำเป็น ปรับวิธีการอ้างตำแหน่งที่อยู่ให้ง่ายขึ้นและลดจำนวน วิธีการให้น้อยลง กำหนดให้มีจำนวนรีจิสเตอร์ช่วยในการทำงานมากขึ้น และเพิ่มความเร็วใน การทำงานของหน่วยความจำให้เร็วขึ้น แต่อีกแนวทางหนึ่งที่เราสามารถพัฒนาหน่วยประมวลผล ให้เพิ่มประสิทธิภาพได้โดยที่ยังคงรูปแบบโครงสร้างสถาปัตยกรรมเดิม เช่น การประมวลผลคำสั่ง แบบสายท่อ การดึงข้อมูลไว้วางหน้า และการใช้หน่วยความจำแคช ซึ่งในงานวิจัยนี้ได้ทำการ ศึกษาและทดสอบตามแนวทางนี้ดังจะได้แสดงรายละเอียดในบทถัดไป