

บทที่ 4  
แบบจำลองที่ใช้ในการศึกษา

4.1 แบบจำลอง

แบบจำลองที่ใช้ในการศึกษาทางด้านวิศวกรรมชายฝั่ง ประกอบด้วยแบบจำลองทางด้านชลศาสตร์ (hydraulic model) และแบบจำลองทางด้านคณิตศาสตร์ (mathematical model) ซึ่งแต่ละแบบจำลองมีความเหมาะสมในการใช้ต่างกัน แต่ก็สามารถเปรียบเทียบผลกันได้ สำหรับการศึกษานี้ได้เลือกใช้แบบจำลองชลศาสตร์ เพื่อที่จะศึกษาผลของคลื่น และกระแสน้ำไหลจากแม่น้ำต่อบริเวณปากแม่น้ำ ให้เป็นไปตามวัตถุประสงค์ของการศึกษาที่กำหนดไว้

ในการศึกษานี้ได้ใช้แบบจำลอง ที่จัดทำขึ้นในโครงการพัฒนาลุ่มแม่น้ำ โกลกตอนล่าง ซึ่งได้จำลองลักษณะสภาพจริงบริเวณปากแม่น้ำ โกลก สํารวจโดยกรมเจ้าท่า เมื่อเดือนมิถุนายน 2526 มีขนาดกว้าง 22.75 เมตร ยาว 28.20 เมตร แบบจำลองประกอบด้วย 3 ส่วน คือ ส่วนที่เป็น pit เป็นที่ติดตั้ง wave paddle ส่วนที่เป็นพื้นปูนทราย (fixed bed) และส่วนที่เป็นพื้นทรายละเอียด (moveable bed) ดังแสดงในรูป 4-1 ในส่วนที่เป็นพื้นทรายใช้ทรายละเอียดที่มีขนาดเมล็ดเฉลี่ย ( $d_{50}$ ) ประมาณ 0.20 มิลลิเมตร ดังแสดงในรูป 4-2

4.2 อุปกรณ์ที่ใช้ในแบบจำลอง

4.2.1 เครื่องสร้างคลื่น (Wave Generator)

เครื่องสร้างคลื่น ดังแสดงในรูป 4-3 เป็นแบบ oscillate paddle โดยอาศัยหลักการเคลื่อนที่ของลูกตุ้มนาฬิกา นำมาดัดแปลงให้มีการเคลื่อนที่แบบไป-กลับ ในแนวราบ เพื่อที่จะถ่ายพลังงานให้กับโมเลกุลของน้ำ เกิดเป็นลูกคลื่นเคลื่อนตัวต่อเนื่องกันไปตลอดเวลา ประกอบด้วย 2 ส่วนหลัก คือ ส่วนสร้างคลื่นและส่วนขับเคลื่อน สามารถสร้างคลื่นได้ตั้งแต่ความสูงคลื่น 0.5-4.0 เซนติเมตร โดยการปรับช่วงชัก (stroke) บริเวณด้านข้างของล้อตุนแรงทั้งสองตัว สำหรับคาบเวลาคลื่นปรับค่าได้ด้วยความเร็วรอบของมอเตอร์ ดังความสัมพันธ์ข้างล่าง

$$\text{ความเร็วรอบมอเตอร์} = 250/T_m$$

โดยที่  $T_m$  = คาบเวลาคลื่นจำลอง, วินาที

เพื่อที่จะต้องการทราบขนาดความสูงคลื่นสร้าง (incident wave) ที่คาบเวลาคลื่นต่าง ๆ ในการทดลอง จำเป็นต้องทำการปรับเทียบเครื่องสร้างคลื่น โดยการทดสอบหาความสัมพันธ์ระหว่างช่วงชักของ wave paddle และขนาดความสูงคลื่นสร้างของแต่ละคาบเวลาคลื่นที่ระดับน้ำทดลองต่าง ๆ ที่ต้องการ

#### 4.2.2 เครื่องวัดคลื่น (Wave Probe)

เครื่องวัดคลื่นที่ใช้ ประกอบด้วย 2 ส่วนหลัก คือ วงจรอิเล็กทรอนิกส์ และเส้นลวด sensor ดังแสดงในรูป 4-6 สามารถวัดขนาดคลื่นได้โดยอาศัยหลักการ capacitance ของเส้นลวด sensor โดยที่การเพิ่มและลดลงของระดับน้ำ จะเป็นผลให้เกิด capacitance มากน้อยตามการเปลี่ยนแปลงของระดับน้ำด้วย ผลคลื่นที่วัดได้จะถูกส่งสัญญาณผ่านวงจรอิเล็กทรอนิกส์ แปลงสัญญาณส่งไปยังเครื่องบันทึกคลื่น

การใช้เครื่องวัดคลื่น จำเป็นต้องทำการปรับเทียบเครื่องก่อน โดยการทดสอบเส้นลวด sensor ที่ระดับน้ำต่าง ๆ ซึ่งจะได้ความสัมพันธ์ระหว่าง voltage และระดับน้ำค่าความลาดของเส้นตรงที่ได้ซึ่งมีหน่วยเป็น volt/cm จะนำไปใช้คำนวณหาความสูงคลื่นที่ได้จากเครื่องบันทึก

#### 4.2.3 เครื่องบันทึกคลื่น (Wave Recorder)

เครื่องบันทึกรูปคลื่น ดังแสดงในรูป 4-6 ก สามารถบันทึกคลื่นได้โดยการรับสัญญาณจากเครื่องวัดคลื่น ซึ่งจะแสดงผลคลื่นโดยการใช้ปากกาขีดเส้นสีลงบนกระดาษบันทึก (graph chart) และให้ค่าความสูงคลื่นมีหน่วยเป็น volt สามารถแปลงหน่วยเซนติเมตรได้โดยการคูณกับค่าความลาดที่ได้จากการปรับแต่งเครื่องวัดคลื่นดังกล่าวข้างต้น รูป 4-11 แสดงตัวอย่างการบันทึกข้อมูลคลื่น

#### 4.2.4 เครื่องวัดความถี่เรวกระแสน้ำ

ดังแสดงในรูป 4-12 เป็นเครื่องวัดขนาดเล็ก ประกอบด้วย 2 ส่วน คือ ไบพัดมิขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 11.60 มิลลิเมตร และเครื่องแสดงผลแบบ analogue indicator สามารถใช้วัดความเร็วได้ตั้งแต่ 2.5-150 เซนติเมตร/วินาที

#### 4.2.5 เครื่องจ่ายน้ำ

เป็นเครื่องจ่ายน้ำให้กับแม่น้ำในแบบจำลองแบบฝายน้ำล้นตัววี (V-notch weir) ที่ใช้เป็นมาตรฐานสากล ขนาด 0.90 x 1.20 x 1.50 เมตร ดังแสดงในรูป 4-13 อัตราการจ่ายน้ำหลังการปรับเทียบแล้วขึ้นอยู่กับความสัมพันธ์ของสมการต่อไปนี้

$$Q = 0.0147193 H^{2.48}$$

โดยที่  $Q$  = อัตราการจ่ายน้ำ, ลิตร/วินาที

$H$  = ความสูงของน้ำที่ไหลออกจากช่องเปิด, เซนติเมตร

#### 4.3 การวิเคราะห์สัดส่วน (Dimensional Analysis)

ในการจำลองแบบจำลองเพื่อจำลองพฤติกรรมของจริง ได้อาศัยกฎการคล้ายคลึงกันของแบบจำลอง โดยสมมติให้คลื่นเคลื่อนที่เป็นแบบ irrotational และความหนาแน่นของน้ำคงที่ จากสมการ unsteady state Bernoulli เขียนได้ดังนี้

$$-\frac{\partial \phi}{\partial t} + \frac{u^2}{2} + \frac{p}{\rho} + gz = 0 \quad (4-1)$$

หรือ 
$$a \bar{g} [R] + \frac{u^2}{2} + \frac{p}{\rho} + gz = 0 \quad (4-2)$$

ให้  $\bar{a} = a/H_0$ ,  $\bar{u} = u/C_0$ ,  $\bar{p} = p/\rho g H_0$ ,  $\bar{z} = z/H_0$  แล้วนำไปแทนค่าในสมการ (4-2) จะได้ว่า

$$\bar{a} H_0 g [R] + \frac{\bar{u}^2}{2} + \frac{\bar{p} g H_0}{\rho} + g \bar{z} H_0 = 0 \quad (4-3)$$



โดยที่

$$R = \cosh k(h+z) / \cosh kh \sin(kx-t)$$

$$H_o = \text{ความสูงคลื่นน้ำลึก}$$

$$C_o = \text{ความเร็วคลื่นน้ำลึก}$$

หารสมการ (4-3) ด้วย จะได้ว่า

$$\bar{a}[R] + \frac{C_o^2}{gH_o} \frac{\bar{u}^2}{2} + \bar{p} + \bar{z} = 0 \quad (4-4)$$

จากแฟคเตอร์ในเทอมที่สองของสมการ (4-4) คือ  $C_o^2 / gH_o$  เป็น Froude Number ซึ่งสามารถนำไปใช้ในการหาความคล้ายคลึงกันระหว่างแบบจำลองและของจริง ดังนี้

$$\left[ \frac{C_o^2}{gH_o} \right]_m = \left[ \frac{C_o^2}{gH_o} \right]_p \quad (4-5)$$

ให้  $g_m = g_p$  ก็จะได้ความสัมพันธ์ ดังนี้

$$\frac{C_{om}^2 / C_{op}^2}{H_{om} / H_{op}} = 1 \quad (4-6)$$

เพราะฉะนั้นจะได้สัดส่วนระหว่างแบบจำลองต่อของจริง ดังนี้

$$C_{om} / C_{op} = L_r T_r^{-1} \quad (4-7)$$

$$H_{om} / H_{op} = Y_r \quad (4-8)$$

$$T_r = L_r Y_r^{-1/2} \quad (4-9)$$

#### 4.4 มาตราส่วนการทดลอง

การทดลองมีวัตถุประสงค์ศึกษาเปรียบเทียบลักษณะคลื่นภายในชายฝั่ง การเปลี่ยนแปลงระดับน้ำ และลักษณะการไหลบริเวณปากแม่น้ำ ได้ในกรณีการทดลองชนิด undistorted model จะใช้มาตราส่วน 1:100 ดังนั้นตัวแปรต่าง ๆ ในแบบจำลองจะมีมาตราส่วน ดังนี้

$$\text{มาตราส่วนความยาว } (L_r) = 1:100$$

$$\text{มาตราส่วนความลึก } (Y_r) = 1:100$$

$$\text{มาตราส่วนความเร็ว } (V_r) = 1:10$$

$$\text{มาตราส่วนเวลา } (T_r) = 1:10$$

$$\text{มาตราส่วนการไหล } (Q_r) = 1:100,000$$

ในการศึกษาการเปลี่ยนแปลงลักษณะท้องน้ำชายฝั่ง เพื่อให้คลื่นภายในชายฝั่งมีขนาดใหญ่ ซึ่งจะทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงลักษณะท้องน้ำชายฝั่งได้อย่างเด่นชัด ได้เลือกใช้แบบจำลองชนิด distorted model โดยมีมาตราส่วนแนวราบ 1:100 และแนวตั้ง 1:74 ดังนั้นตัวแปรต่าง ๆ ในแบบจำลอง จะมีมาตราส่วน ดังนี้

มาตราส่วนความยาว ( $L_r$ )	=	1:100
มาตราส่วนความลึก ( $Y_r$ )	=	1:74
มาตราส่วนความเร็ว ( $Y_r^{1/2}$ )	=	1:8.60
มาตราส่วนเวลา ( $L_r/Y_r^{1/2}$ )	=	1:11.62
มาตราส่วนการไหล ( $L_r Y_r^{3/2}$ )	=	1:63,657

#### 4.5 ผลการเปรียบเทียบเครื่องมือ

การทำทดลองในแบบจำลองทางชลศาสตร์ จำเป็นจะต้องมีการปรับเทียบอุปกรณ์ และเครื่องมือวัดที่ใช้ในการทดลองก่อนทุกครั้ง เพื่อให้สามารถนำค่าที่วัดไว้ไปแปลงเป็นหน่วยที่ต้องการได้ต่อไป ในที่นี้ได้ทำการปรับเทียบเครื่องสร้างคลื่น และเครื่องวัดคลื่น และหาความสัมพันธ์เป็นกราฟไว้ดังนี้

##### 4.5.1 ผลการปรับเทียบเครื่องสร้างคลื่น

เนื่องจากเครื่องสร้างคลื่นที่ทำขึ้น จะต้องปรับตำแหน่งของช่วงชัก เพื่อสร้างคลื่นที่มีขนาดที่ต้องการความสัมพันธ์ระหว่างช่วงชัก (stoke) และขนาดคลื่นที่ระดับน้ำ +2.0 m และ +4.0 m ออกมาเป็นเส้นตรงดังรูป 4.4 และ 4.5 จากความสัมพันธ์นี้ จะทำให้สามารถสร้างคลื่นในขนาดที่ต้องการได้ โดยการปรับช่วงชัก



#### 4.5.2 ผลการเปรียบเทียบเครื่องวัดคลื่น

เครื่องวัดคลื่นเป็นเครื่องมืออีกชิ้นหนึ่ง ที่มีความสำคัญในการทดลองครั้งนี้ ค่าที่อ่านได้จากเครื่องบันทึกคลื่น จะออกเป็นหน่วยโวลต์ ซึ่งจะต้องแปลงมาเป็นระดับน้ำ (ซม.) โดยทำการเติมน้ำในภาชนะที่สามารถวัดความลึกของน้ำได้พร้อม ๆ กับอ่านค่าโวลต์ จากเครื่องบันทึกคลื่น ผลการเปรียบเทียบเครื่องวัดคลื่นแต่ละอันจะแสดงเป็นความสัมพันธ์ระหว่างค่าระดับน้ำและค่าความดันไฟฟ้า ดังรูป 4-7 ถึง 4-10 ซึ่งจะเห็นว่าความสัมพันธ์ออกเป็นลักษณะเส้นตรง

#### 4.6 เงื่อนไขของการทดลอง

ในการทดลองศึกษาผลของคลื่นและกระแสน้ำต่อบริเวณปากแม่น้ำ โดยแบบจำลอง จะทดลองศึกษาภายใต้กรณีมีและไม่มีคลื่น และกรณีมีและไม่มีกระแสจากแม่น้ำ ดังนั้นในการทดลองได้กำหนดเลือกคลื่น และกระแสจากแม่น้ำ ดังนี้

คลื่นที่จะจำลองมาใช้กับแบบจำลอง จะใช้คลื่นที่มีลักษณะเกิดขึ้นบ่อยครั้งทั้งในแง่ทิศทางและคาบเวลาคลื่น สำหรับคลื่นในบริเวณพื้นที่ศึกษาไม่เคยทำการสำรวจวัดคลื่นจริงมาก่อน จึงได้กำหนดเลือกคลื่นจากข้อมูลสถิติคลื่นน้ำลึกของทะเลจีนใต้เป็นตัวแทนคลื่น ซึ่งพบว่าคลื่นหลัก (dominant wave) เป็นคลื่นเคลื่อนที่ในทิศทางประมาณ  $N 60 E$  และมีคาบเวลาคลื่น 4, 6.5 และ 8.5 วินาที โดยมีความสูงคลื่นอยู่ในช่วง 1.50-3.00 ม. แต่เนื่องจากแบบจำลองที่ใช้มีข้อจำกัดในการสร้างคลื่นที่มีคาบเวลาคลื่นสั้น จึงกำหนดเลือกใช้คาบเวลาคลื่น 8.5, 10.5 และ 12.5 ใช้ในการทดลองศึกษาแทน

ส่วนปริมาณการไหลจากแม่น้ำได้กำหนดเลือกปริมาณที่เกิดขึ้นจริงในแม่น้ำโลกเช่นกัน จากข้อมูลอุทกวิทยา พบว่าปริมาณการไหลมากที่สุดประมาณ 1,000 ลบ.ม./วินาที ทั้งนี้ยังไม่รวมปริมาณน้ำที่ไหลข้ามตลิ่งออกจากลำน้ำ ดังนั้นในการทดลองจึงกำหนดเลือกใช้ปริมาณน้ำจากแม่น้ำจากช่วง 500-1500 ลบ.ม./วินาที ทิศทางการไหลของกระแสหลังจากออกสู่ปากแม่น้ำแล้วได้จำลองสภาพการไหลตามข้อมูลสำรวจจริงของกรมเจ้าท่า เมื่อเดือนมิถุนายน 2526

การศึกษาลักษณะคลื่นภายในชายฝั่ง การเปลี่ยนแปลงระดับน้ำ และลักษณะกระแสการไหลที่เกิดขึ้นบริเวณปากแม่น้ำจะทดลองศึกษาโดยใช้แบบจำลองชนิด undistorted model ทดลองที่ระดับน้ำ +2.00 ม. เพื่อให้สามารถสร้างคลื่นได้ในขนาดที่ต้องการ การศึกษาดังกล่าวจะหาแนวโน้มการเปลี่ยนแปลงต่าง ๆ ที่เกิดขึ้นเนื่องจากการกระทำร่วมกันของคลื่นทะเลและกระแสการไหลจากแม่น้ำ ภายใต้เงื่อนไขมีและไม่มีคลื่น และมีและไม่มีกระแสจากแม่น้ำ

จากการศึกษาแบบจำลองชนิด undistorted model แล้ว พบว่าขนาดคลื่นมีผลต่อการเปลี่ยนแปลงท้องน้ำเข้ามา ดังนั้นในการศึกษาลักษณะการเปลี่ยนแปลงท้องน้ำชายฝั่งบริเวณปากแม่น้ำ จึงจำเป็นต้องใช้แบบจำลองชนิด distorted model เพื่อให้คลื่นภายในชายฝั่งมีขนาดใหญ่ขึ้น เพื่อที่จะเพิ่มความรุนแรงในการพัดพาตะกอนให้เคลื่อนที่ได้ โดยการยกระดับน้ำขึ้นจาก +2.00 ม. เป็น +4.00 ม. ซึ่งเป็นระดับเดียวกันกับการทดลองของ SMEC โครงการศึกษาน้ำท่วมแม่น้ำโลกตอนล่าง โดยให้เกิดความเร็วของกระแสคลื่น (orbital velocity) ต่อขนาดเม็ดทรายในสัดส่วนเดียวกับสภาพในทะเลจริง

ตาราง 4-1 แสดงคุณสมบัติคลื่นที่ใช้ในการทดลองและตาราง 4-2 แสดงเงื่อนไขในการทดลองแบบจำลองของการศึกษานี้



ศูนย์วิทยพัทธยากร  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

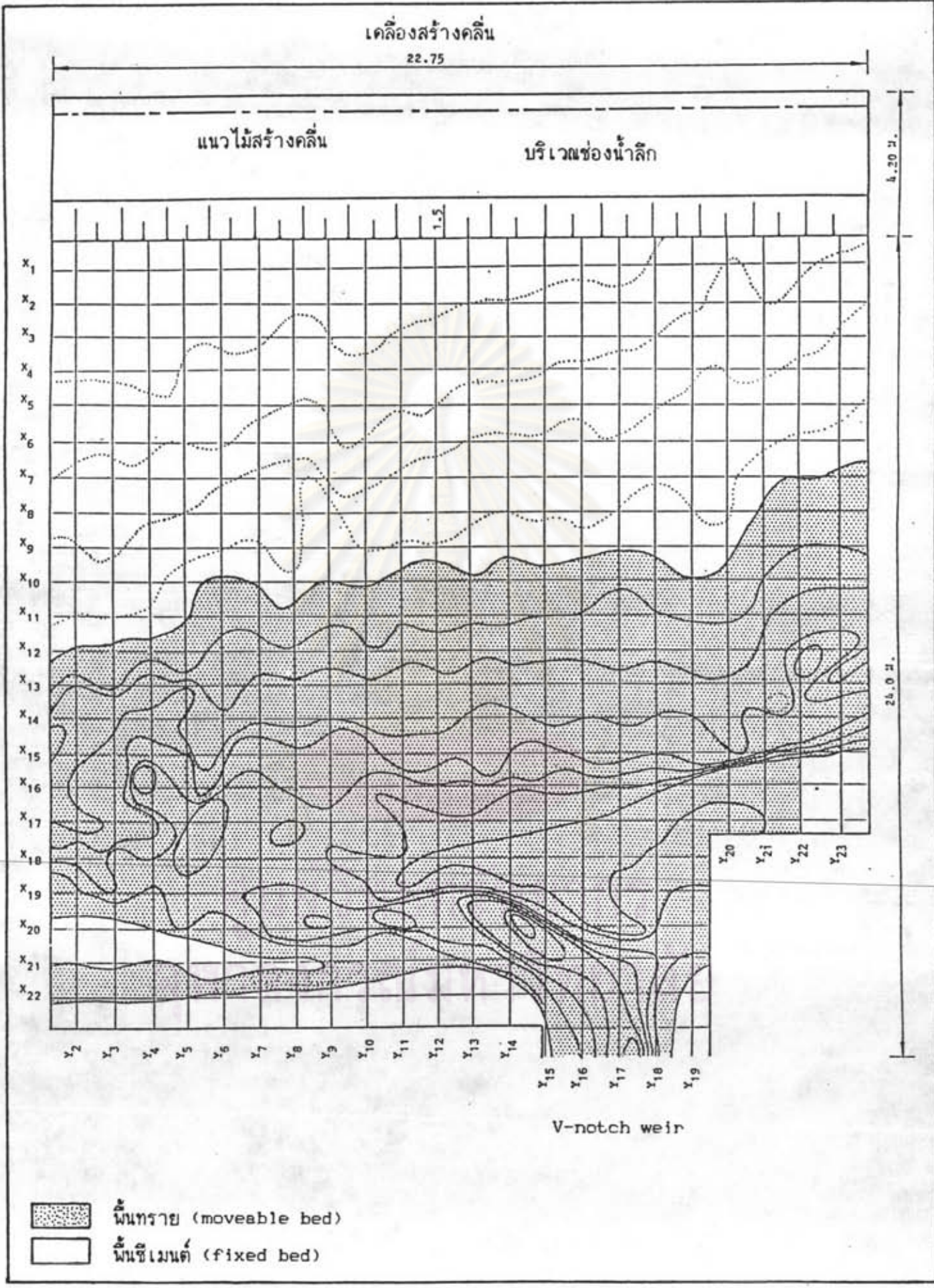
ตาราง 4-1 คุณสมบัติคลื่นที่ใช้ในการทดลอง

MODEL TYPE	WAVE PERIOD T (sec)	WAVE HEIGHT Hi (ม.)	DEPTH hi (ม.)	DEEP WATER WAVE Ho (ม.)	DEEP WATER WAVE LENGTH Lo (ม.)	WAVE STEEPNESS Ho'/Lo
UNDISTORTED WL = +2.00 ม.	8.5	2.263	46.00	2.315	112.71	0.0205
	10.5	1.970	46.00	2.100	171.99	0.0122
	12.5	1.741	46.00	1.901	243.75	0.0078
DISTORTED WL = +4.00 ม.	8.5	2.701	48.00	2.753	112.71	0.0244
	10.5	2.459	48.00	2.608	171.99	0.0152

ตาราง 4-2 เงื่อนไขที่ใช้ในการทดลองแบบจำลองของการศึกษาครั้งนี้

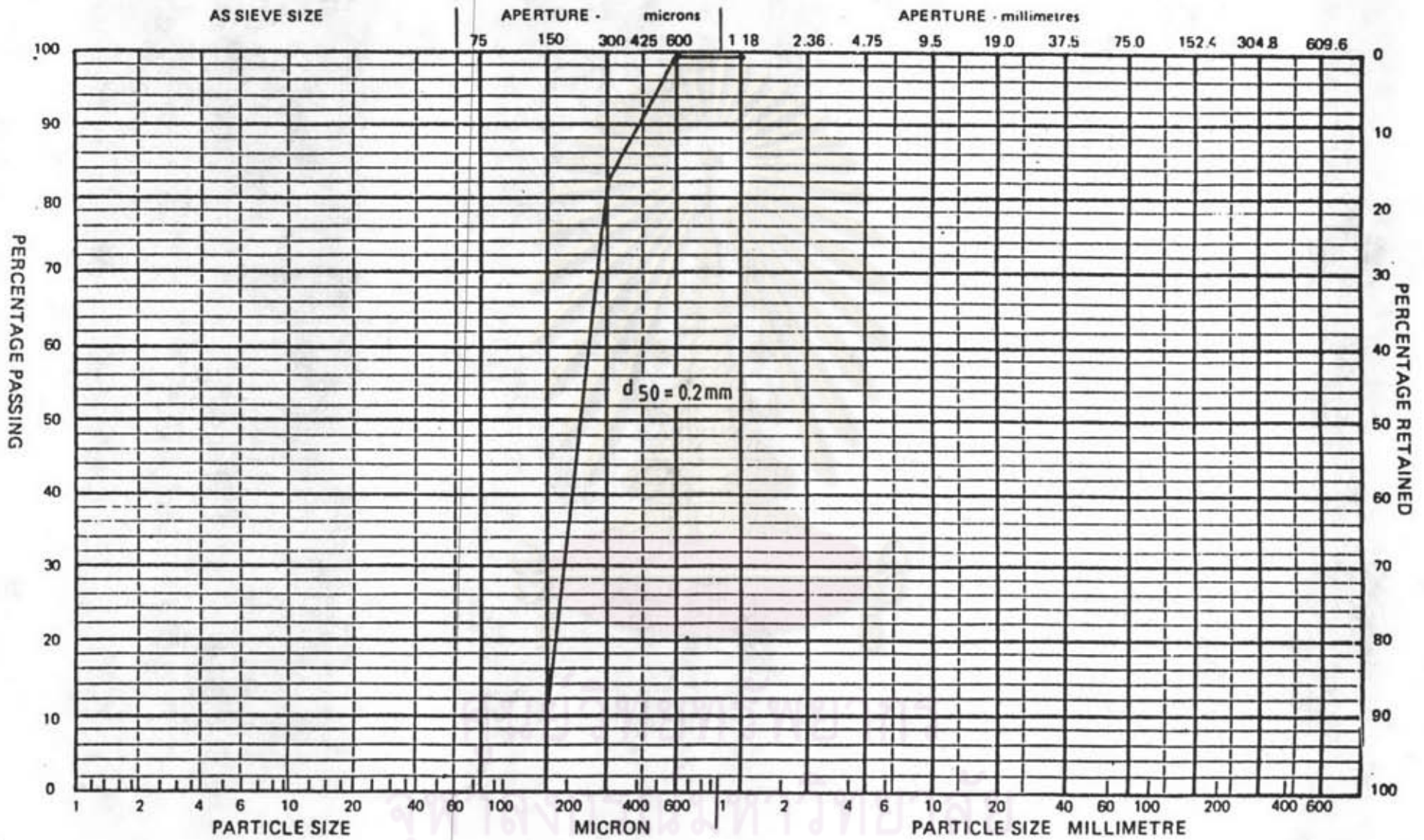
No.	DESCRIPTION	WAVE PERIOD T (sec)	WAVE HEIGHT Hi (ม.)	DISCHARGE , (cms)							
				0	500	750	1000	1250	1500		
1	<u>UNDISTORTED MODEL</u> (WL = +2.00 ม.)										
1.1	WAVE BREAKING & WAVE ATTENUATION	8.5	2.263	X	X		X			X	
	INSIDE SURF ZONE	10.5	1.970	X	X		X			X	
		12.5	1.741	X	X		X			X	
1.2	WATER LEVEL CHANGE ALONG RIVER	NO WAVE		X	X	X	X	X			
1.3	MOUTH FLOW CHARACTERISTIC	8.5	2.263	X	X	X	X	X			
		10.5	1.970	X	X	X	X	X			
		12.5	1.741	X	X	X	X	X			
		NO WAVE				X	X	X			
		8.5	2.263			X	X	X			
		10.5	1.970			X	X	X			
		12.5	1.741			X	X	X			
2	<u>DISTORTED MODEL</u> (WL = +4.00 ม.)										
2.1	BOTTOM PROFILE CHANGE	8.5	2.701	X	X		X				
		10.5	2.459	X	X		X				



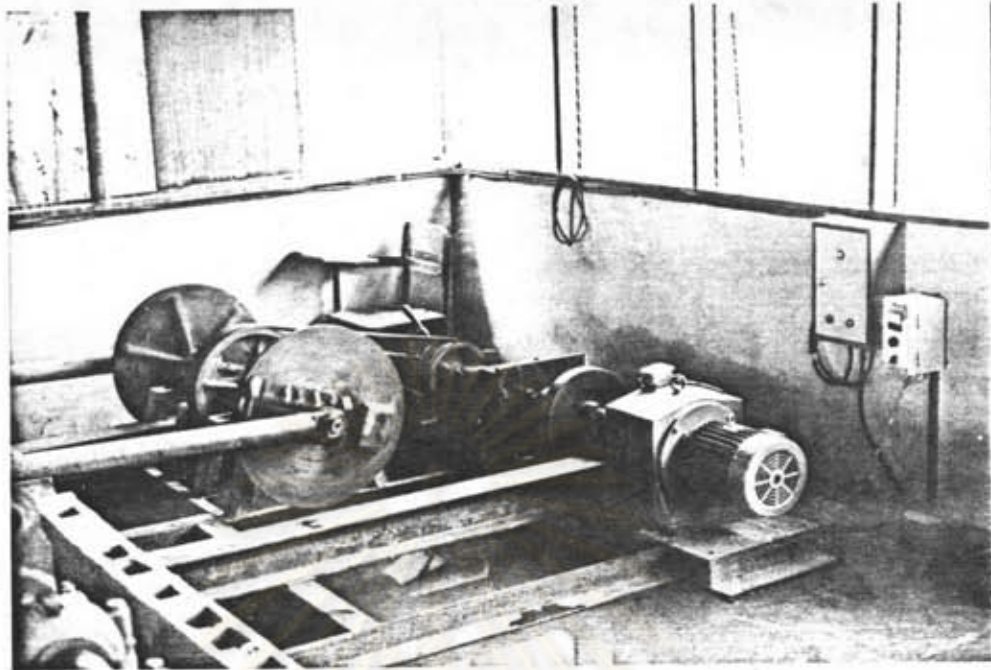


รูป 4-1 ลักษณะแบบจำลองที่ใช้





รูป 4-2 การกระจายขนาดของเม็ดทรายที่ใช้ในแบบจำลอง



ก) ส่วนขับเคลื่อน

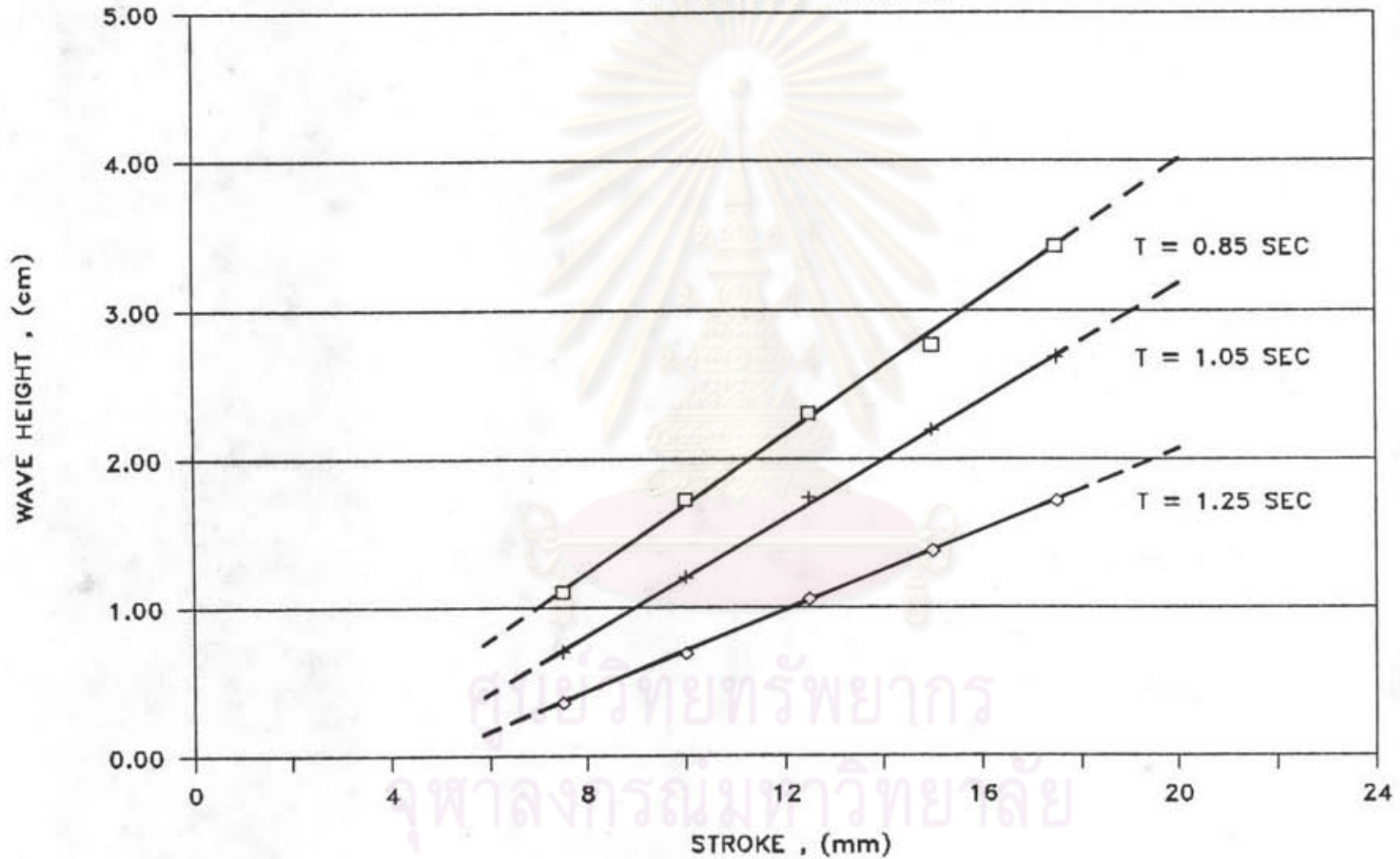


ข) แนวไม้สร้างเคลื่อน



# WAVE CALIBRATION CHECK

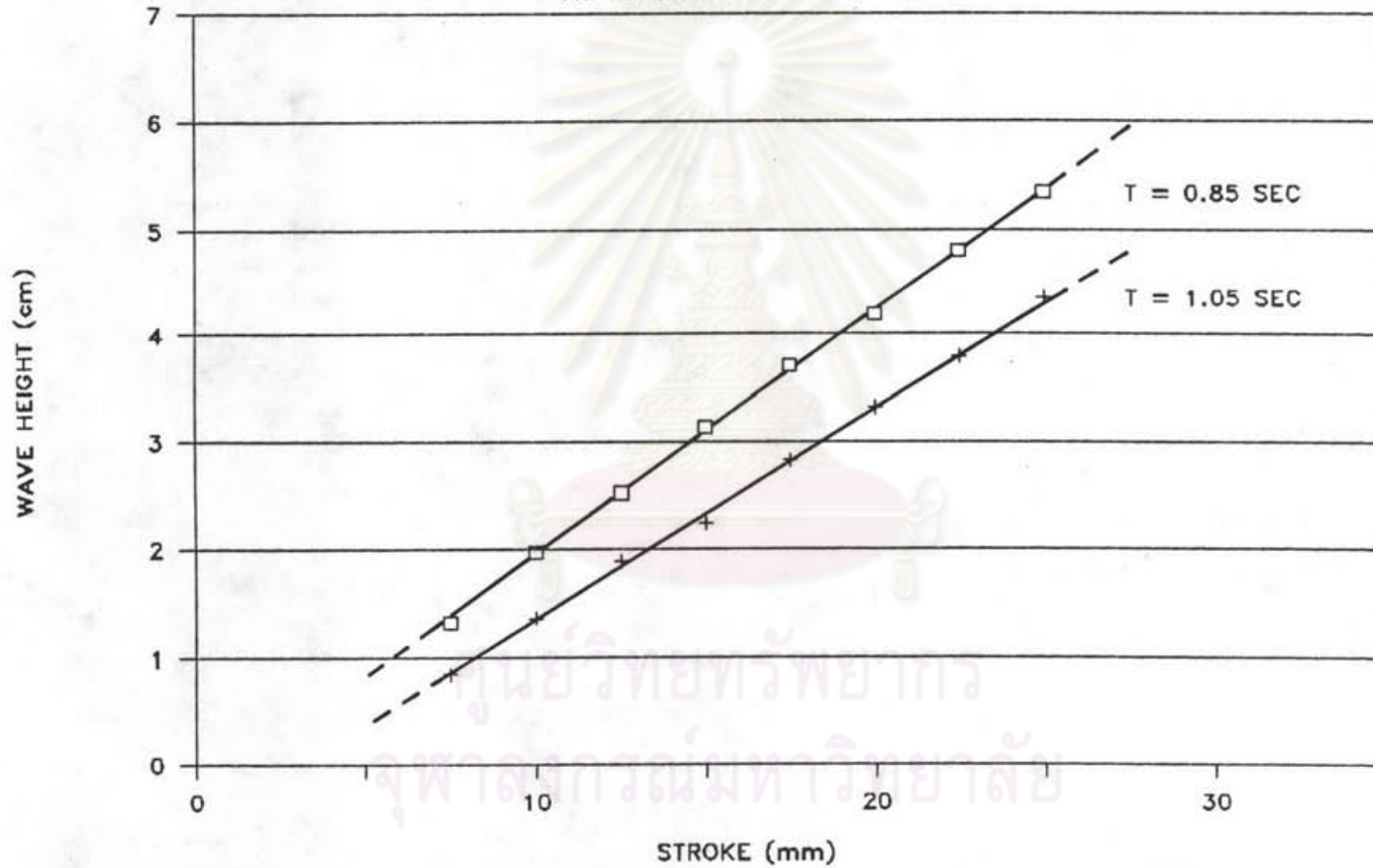
WATER LEVEL +2.00 M.



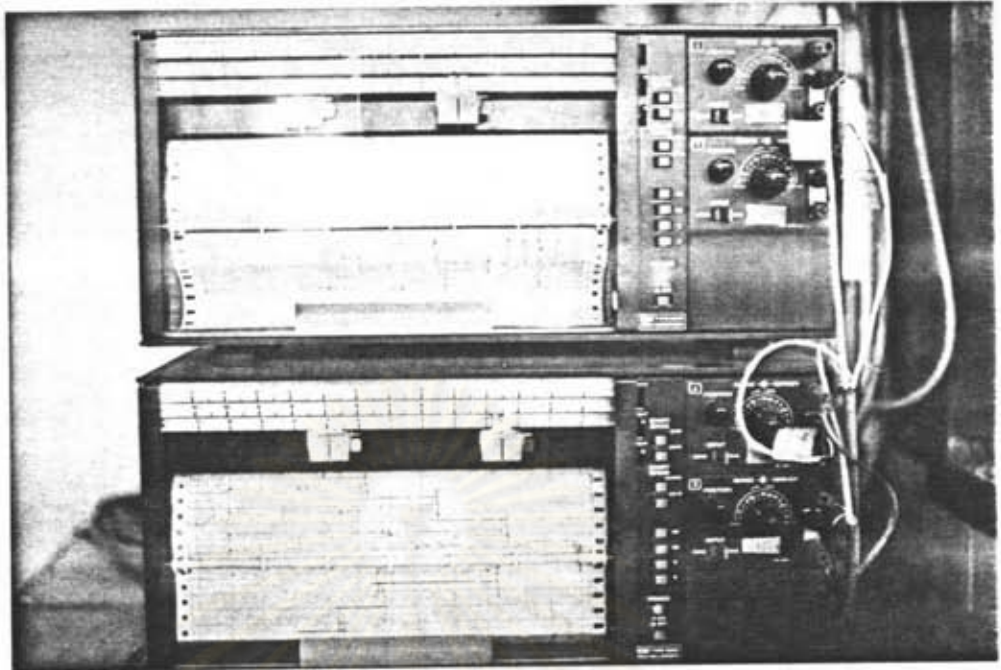
รูป 4-4 ความสัมพันธ์ความสูงคลื่นกับช่วงชัก (stroke) ที่ระดับน้ำ +2.00 ม.

# WAVE CALIBRATION CHECK

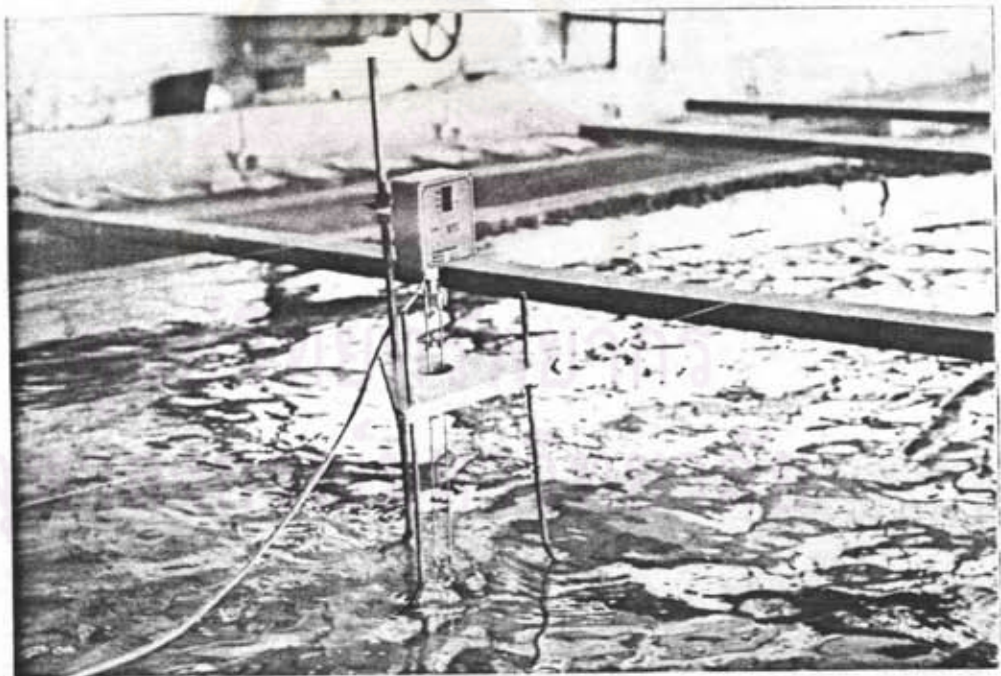
AT WATER LEVEL +4.00 M.



รูป 4-5 ความสัมพันธ์ความสูงคลื่นกับช่วงชัก (stroke) ที่ระดับน้ำ +4.00 ม.



ก) เครื่องบันทึกคลื่น

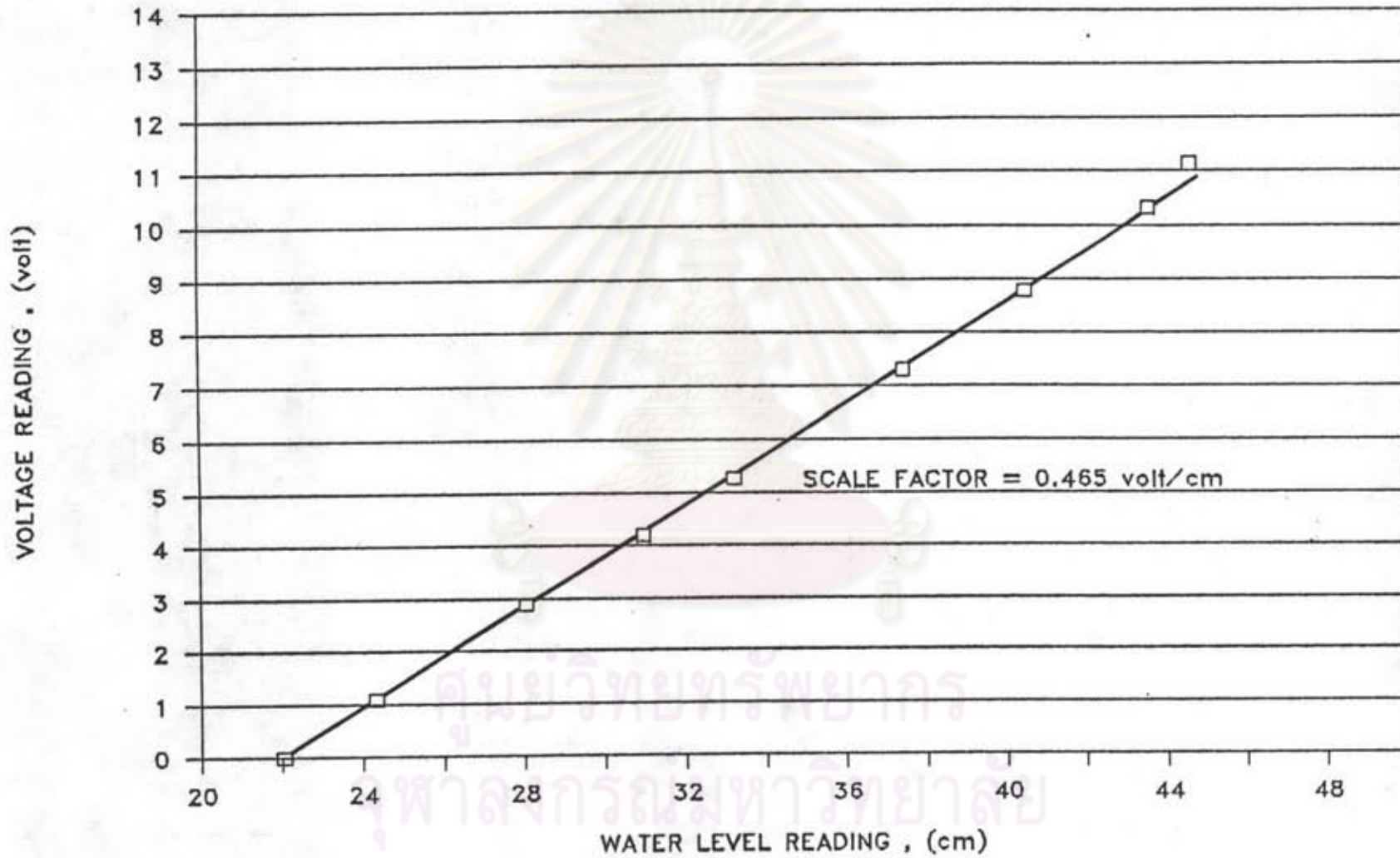


ข) เครื่องวัดคลื่น

รูป 4-6 เครื่องบันทึกคลื่นและวัดคลื่น

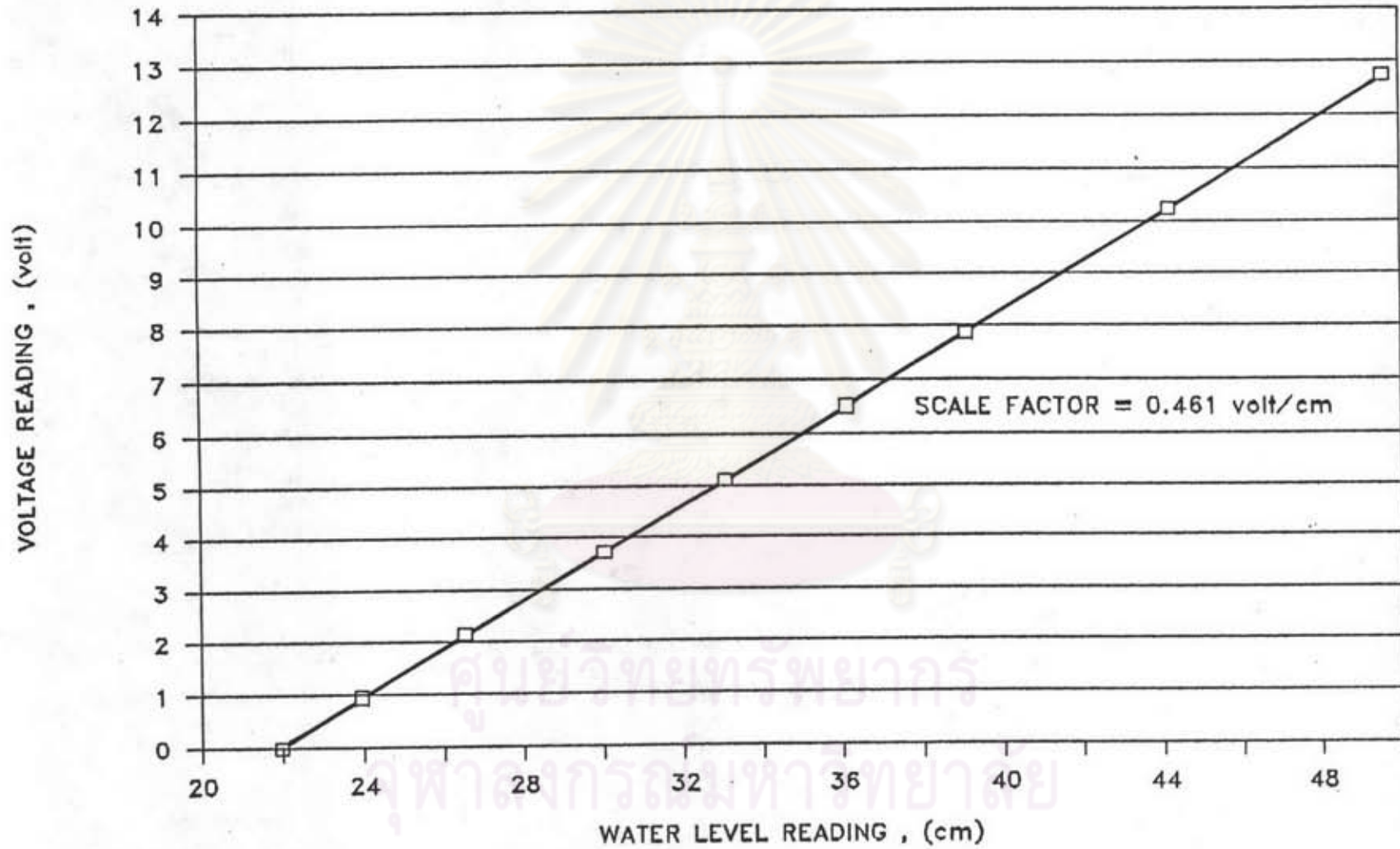


# CALIBRATION OF WAVE PROBE No.10



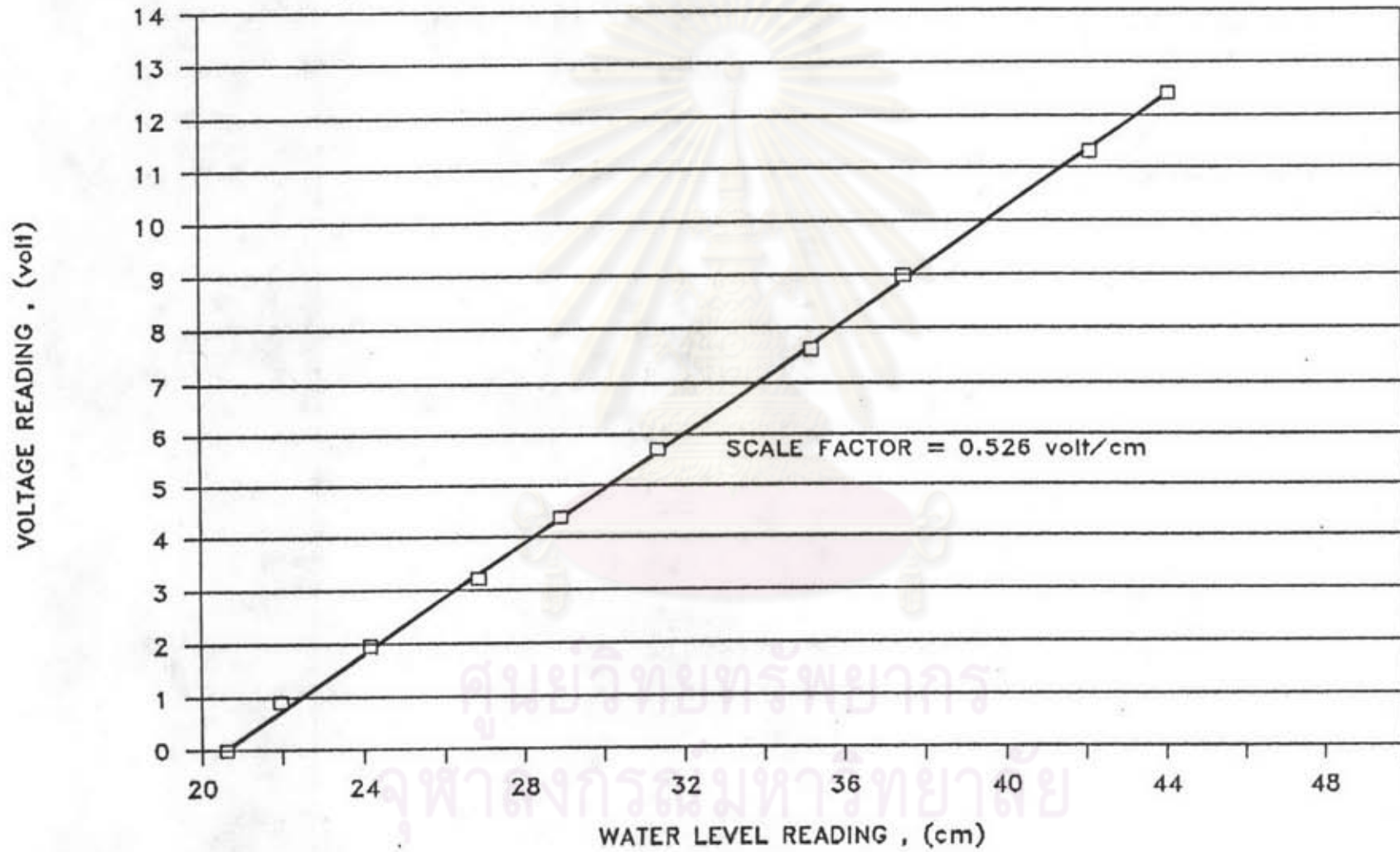
รูป 4-7 การปรับเทียบเครื่องวัดคลื่น หมายเลข 10

# CALIBRATION OF WAVE PROBE No.11



รูป 4-8 การปรับเทียบเครื่องวัดคลื่น หมายเลข 11

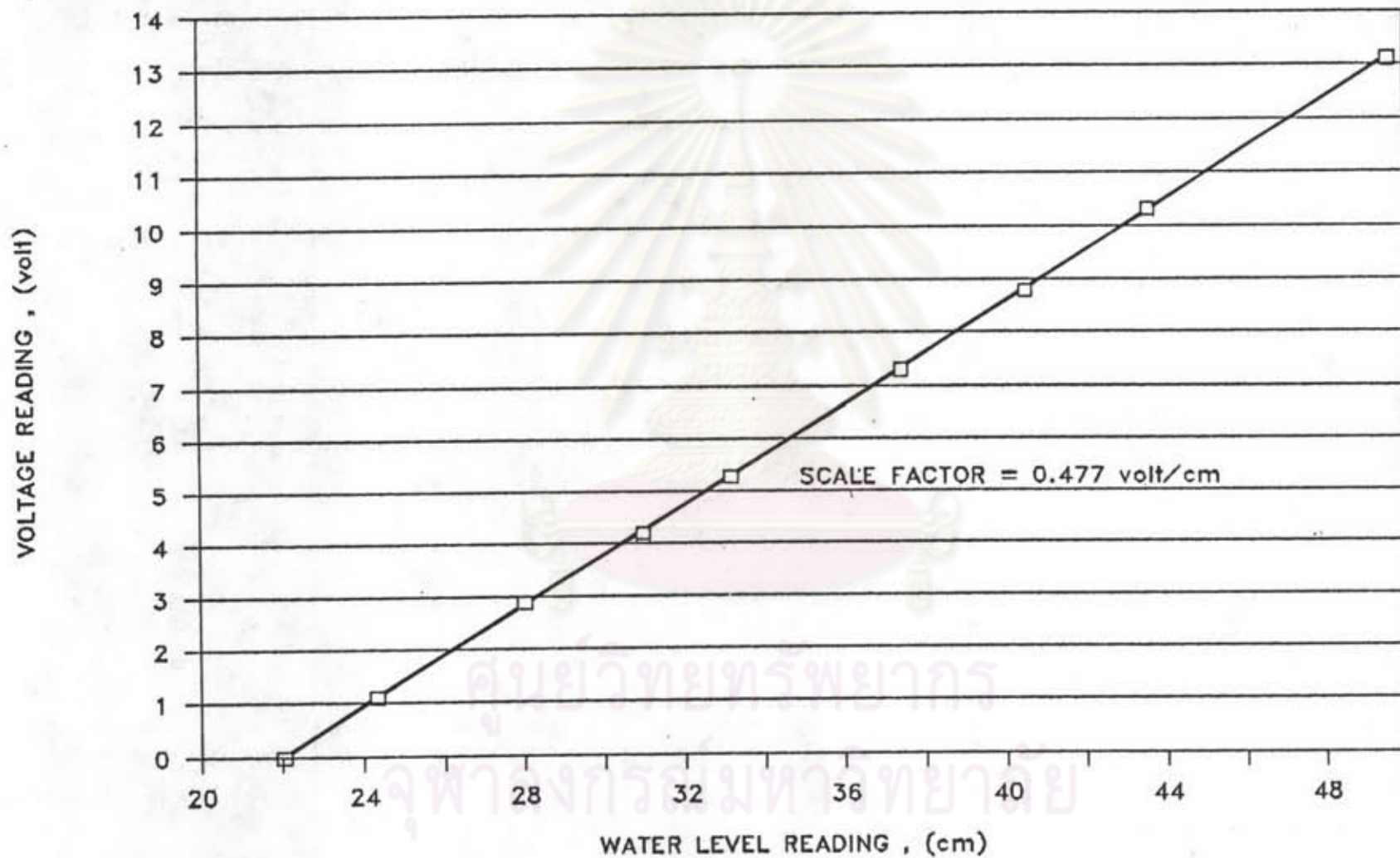
# CALIBRATION OF WAVE PROBE No.12



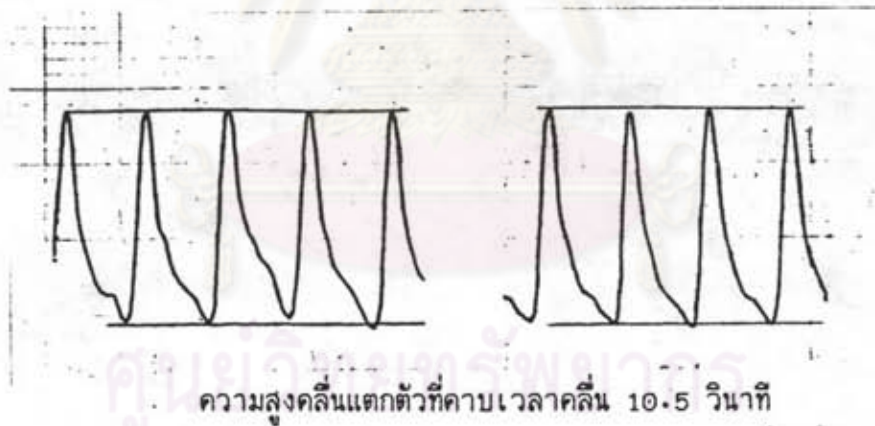
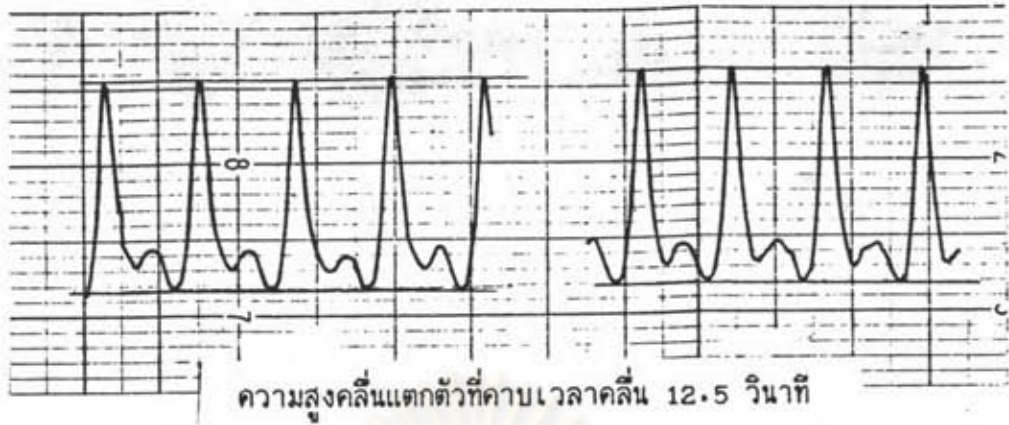
รูป 4-9 การปรับเทียบเครื่องวัดคลื่น หมายเลข 12



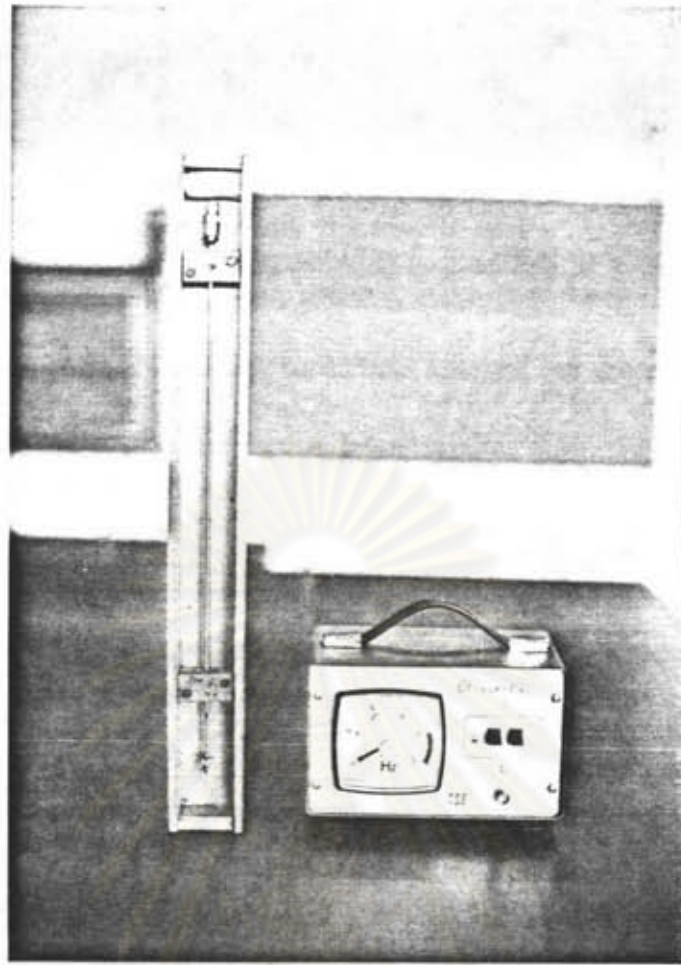
### CALIBRATION OF WAVE PROBE No.13



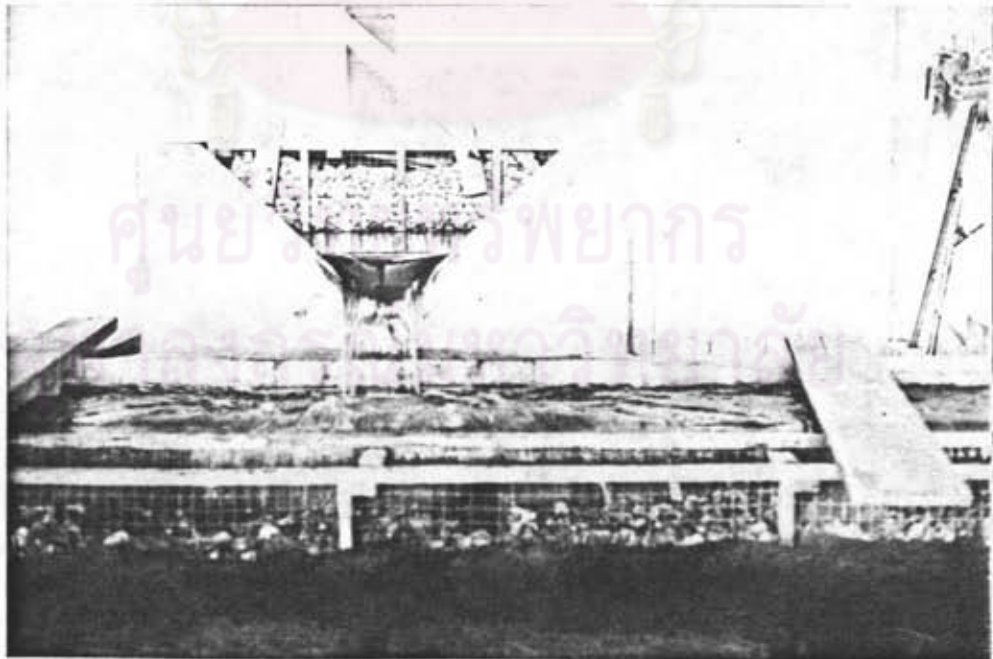
รูป 4-10 การปรับเทียบเครื่องวัดคลื่น หมายเลข 13



รูป 4-11 ตัวอย่างความสูงคลื่นจากเครื่องบันทึกคลื่น



รูป 4-12 เครื่องวัดความเร็วกระแส



รูป 4-13 เครื่องจ่ายน้ำแบบฝายน้ำล้นตัววี (V-notch-weir)