

การประเมินค่าองค์ประกอบความประawanแบบเบส์สำหรับตัวแบบลาตินสแคร์



นางสาวธิดา จันทร์หล้า

วิทยานิพนัตน์เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปอญญาสถิติศาสตรมหาบัณฑิต

สาขาวิชาสถิติ ภาควิชาสถิติ

คณะพาณิชยศาสตร์และการบัญชี จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ปีการศึกษา 2542

ISBN 974-334-414-4

ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

BAYESIAN ESTIMATION OF VARIANCE COMPONENTS  
FOR LATIN SQUARE MODEL

Miss Thitika Chanlah

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements  
for the Degree of Master of Science in Statistics

Department of Statistics

Faculty of Commerce and Accountancy

Chulalongkorn University

Academic Year 1999

ISBN 974-334-414-4

หัวข้อวิทยานิพนธ์

การประเมินค่าองค์ประกอบความแปรปรวนแบบเบสสำหรับ

ตัวแบบลาตินสแคร์

โดย

นางสาว สุติกา จันทร์หล้า

ภาควิชา

ภาควิชาสถิติ

อาจารย์ที่ปรึกษา

รองศาสตราจารย์ ดร. สุพล ดุรงค์วัฒนา

คณะกรรมการและภาระ  
วิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

.....

คณบดีคณะพานิชยศาสตร์และการบัญชี

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. วิริช อภิเมธีวิริยะ )

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

.....

ประธานกรรมการ

(รองศาสตราจารย์ มัลลิกา บุนนาค)

.....

อาจารย์ที่ปรึกษา

(รองศาสตราจารย์ ดร. สุพล ดุรงค์วัฒนา)

.....

กรรมการ

(รองศาสตราจารย์ ผกาวดี ศิริรังษี)

มูลค่าของกระบวนการ

วิจิติกา จันทร์นล้า: การประมาณค่าองค์ประกอบความแปรปรวนแบบเบส์สำหรับตัวแบบลาตินสแควร์ (BAYESIAN ESTIMATION OF VARIANCE COMPONENTS FOR LATIN SQUARE MODEL) อ.ที่ปรึกษา: รศ.ดร. สุพล ดุรงค์วัฒนา, 84 หน้า.

ISBN 974-334-414-4

วัตถุประสงค์ของการวิจัยครั้งนี้ เพื่อศึกษาและเปรียบเทียบวิธีการประมาณค่าองค์ประกอบความแปรปรวนสำหรับตัวแบบลาตินสแควร์ 2 วิธี คือ การประมาณค่าวิธีคลาสสิก (Classic Estimation) และการประมาณค่าวิธีเบส์ (Bayesian Estimation) โดยตัวแบบลาตินสแควร์ที่นำมาศึกษา คือ ตัวแบบเชิงสูมที่ไม่มีการทำซ้ำ การเปรียบเทียบจะทำภายใต้สถานการณ์ต่างๆ ของจำนวนระดับปัจจัยทดลองเท่ากันจำนวนระดับปัจจัยแบ่งบล็อกห้องสองปัจจัย ( $n$ ) โดยที่สถานการณ์เป็นดังนี้ 1)  $n=3$  2)  $n=4$  และ 3)  $n=5$  โดยการจำลองสถานการณ์จะทำเมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน (Coefficient of Variation: C.V.) เป็น 5%, 15% และ 25% ใน การวิจัยครั้งนี้ทำการจำลองข้อมูลด้วยเทคนิค蒙ติคาร์โลโดยทำการทดลองซ้ำๆ ด้วยโปรแกรม Mathematica 4.0 และหลักเกณฑ์ที่นำมาใช้ในการเปรียบเทียบการประมาณห้อง 2 วิธี คือ สำหรับการประมาณค่าแบบจุดใช้ระบบทางยุคลิดเฉลี่ยเป็นเกณฑ์ในการเปรียบเทียบ สรุปการประมาณค่าแบบช่วงใช้อัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งของการทดลองเป็นเกณฑ์ในการเปรียบเทียบ

### ผลการวิจัยสรุปได้ดังนี้

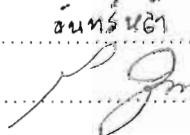
วิธีการประมาณค่าแบบจุดขององค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบส์ให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยต่ำกว่าการประมาณค่าวิธีคลาสสิกในทุกสถานการณ์ของการทดลองที่ทำการศึกษา และวิธีการประมาณค่าแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบส์ให้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งของการทดลองใกล้เคียงค่าความผิดพลาดเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha = 0.01$  และ  $0.05$ ) หากกว่าการประมาณค่าวิธีคลาสสิกในทุกสถานการณ์ของการทดลองที่ทำการศึกษา

ภาควิชาสถิติ

สาขาวิชาสถิติ

ปีการศึกษา 2542

ลายมือชื่อนิสิต..... วิจิติกา จันทร์นล้า .....

ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา..... 

# # 2207226 : MAJOR STATISTICS

KEY WORD: Variance Components / Bayesian Estimation / Latin Square

THITIKA CHANLAH : BAYESIAN ESTIMATION OF VARIANCE COMPONENTS

FOR LATIN SQUARE MODEL. THESIS ADVISOR : ASSOCIATE PROFESSOR

SUPOL DURONGWATANA, Ph. D. 84 pp. ISBN 974-334-414-4

The objective of this study is to compare Bayesian estimation of variance components for latin square model with classical estimation. The model in the study is random-effect model with no replication. Monte Carlo Simulation is done under several situations due to level of treatment factor, level of two blocking factors and coefficient of variation (C.V.) of the response variable. In this study, the data were generated as the following: 1) The case of  $n = 3$  2) The case of  $n = 4$  and 3) The case of  $n = 5$ .

All situations were generated under C.V. of 5%, 15% and 25%. There are 2 criteria for evaluation for both approaches. Euclidean distance for the vector of variance component estimates is a measure for point estimation, the empirical experimentwise error rate (EER) is a measure for interval estimation. Simulation is done by Mathematica 4.0.

The results for the study show that the vector of point estimates for variance components in the model using Bayesian approach; on the average, has less Euclidean distance than classical one for all cases. Interval estimates using Bayesian approach provide empirical experiment error rate much closer to the level of significance at 1% and 5% than the classical estimates for all cases.

ภาควิชาสถิติ

สาขาวิชาสถิติ

ปีการศึกษา 2542

ลายมือชื่อนิสิต..... นิตา งามรุจิรา .....

ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา..... พญ. จันทร์ .....

## กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยความช่วยเหลืออย่างดียิ่งของรองศาสตราจารย์ ดร. สุพล ดุรงค์วัฒนา อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ ซึ่งท่านได้ให้คำแนะนำ ปรึกษา ตลอดจนช่วยเหลือแก้ไขข้อบกพร่องต่างๆ จนกระทั่งวิทยานิพนธ์เสร็จสมบูรณ์ ผู้วิจัยขอกราบขอบพระคุณด้วยความรู้สึกซาบซึ้งและสำนึกในพระคุณเป็นอย่างสูงไว้ ณ โอกาสนี้

ผู้วิจัยขอกราบขอบพระคุณ รองศาสตราจารย์ มัลลิกา บุนนาค ในฐานะประธานกรรมการ และรองศาสตราจารย์ ผู้ภาวดี ศรีรังษี ในฐานะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์ที่กรุณาตรวจแก้วิทยานิพนธ์ฉบับนี้ให้สมบูรณ์ยิ่งขึ้น ขอกราบขอบพระคุณคณาจารย์ประจำภาควิชาสังคม 以及ภาควิชา คณิตศาสตร์ที่ให้โอกาสทางการศึกษา และประสิทธิ์ประสาทความรู้ให้แก่ผู้เขียนจนกระทั่งสำเร็จการศึกษา

ท้ายนี้ ผู้วิจัยได้รับขอบพระคุณ บิดา-มารดา พี่ชาย น้องสาว สนับสนุนในด้านการเงิน และเพื่อนๆ สนับสนุนในด้านอุปกรณ์ และให้กำลังใจแก่ผู้วิจัยเสมอมาจนสำเร็จการศึกษา และเนื่องจากทุนการวิจัยครั้งนี้บางส่วนได้รับมาจากทุนอุดหนุนการวิจัยของบัณฑิตวิทยาลัย จึงขอขอบพระคุณบัณฑิตวิทยาลัยมา ณ ที่นี้ด้วย

**สถาบันวิทยบริการ  
อุพัฒน์กรณ์มหาวิทยาลัย**

## สารบัญ

	หน้า
บทตัดย่อภาษาไทย.....	๕
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....	๖
กิตติกรรมประกาศ.....	๗
สารบัญ.....	๘
สารบัญตาราง.....	๙
สารบัญภาพ.....	๑๐

### บทที่

1 บทนำ.....	1
1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัจุหा.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย.....	2
1.3 สมมติฐานของการวิจัย.....	2
1.4 ข้อตกลงเบื้องต้น.....	3
1.5 ขอบเขตของการวิจัย.....	5
1.6 คำจำกัดความที่ใช้ในงานวิจัย.....	6
1.7 ประโยชน์ที่คาดหวังได้รับ.....	6
2. ระเบียบวิธีการวิจัย.....	7
2.1 การประมาณค่าองค์ประกอบความแปรปรวนวิธีคลาสสิก.....	8
2.1.1 การประมาณค่าแบบจุดขององค์ประกอบความแปรปรวน.....	8
2.1.2 การประมาณค่าแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวน.....	9
2.2 การประมาณค่าองค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบส.....	13
2.2.1 การหาพิมพ์ชั้นการแจกแจงภายหลังของ $\sigma_t^2 \sigma_\alpha^2 \sigma_\beta^2$ และ $\sigma_e^2$ ....	14
2.2.2 การประมาณค่าแบบจุดขององค์ประกอบความแปรปรวน.....	23
2.2.3 การประมาณค่าแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวน.....	24
2.3 เกณฑ์ที่ใช้ในการเปรียบเทียบวิธีการประมาณทั้ง 2 วิธี.....	25
2.2.4 การประมาณค่าแบบจุด.....	25
2.2.5 การประมาณค่าแบบช่วง.....	26

## สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
<b>3 วิธีดำเนินการวิจัย.....</b>	<b>28</b>
3.1 การสร้างรูปแบบการแจกแจงของประชากรแบบปกติ.....	28
3.2 การคำนวณค่าประมาณแบบจุดขององค์ประกอบความแปรปรวน.....	30
3.2.1 วิธีคลาสสิก.....	30
3.2.2 วิธีเบส்.....	30
3.2.3 การคำนวณหาค่าระยะทางยุคลิด.....	33
3.3 การคำนวณค่าประมาณแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวน.....	34
3.3.1 วิธีคลาสสิก.....	34
3.3.2 วิธีเบส்.....	35
3.3.3 การคำนวณหาค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลอง.....	36
3.4 ขั้นตอนในการทำงานของโปรแกรม.....	37
<b>4 ผลการวิเคราะห์ข้อมูล.....</b>	<b>38</b>
4.1 ผลจากการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดทั้ง 2 วิธี.....	38
4.2 ผลจากการเปรียบเทียบตัวอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธี.....	59
<b>5 สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ.....</b>	<b>67</b>
5.1 สรุปผลการวิจัย.....	67
5.2 ข้อเสนอแนะ.....	68
<b>รายการอ้างอิง.....</b>	<b>69</b>
<b>ภาคผนวก.....</b>	<b>71</b>
<b>ประวัติผู้เขียน.....</b>	<b>82</b>

## สารบัญตาราง

ตารางที่	หัวข้อ	หน้า
ตารางที่ 1	แสดงการวิเคราะห์ความแปรปรวนสำหรับแผนแบบการทดลอง.....	4
	สาตินสแควร์	
ตารางที่ 4.1	แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี .....	40
	ณ สมมุติฐานวิธีการแปลงต่างๆ เมื่อค่าคงที่ $k=1$	
ตารางที่ 4.2	แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี .....	41
	ณ สมมุติฐานวิธีการแปลงต่างๆ เมื่อค่าคงที่ $k=2$	
ตารางที่ 4.3	แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี.....	42
	ณ สมมุติฐานวิธีการแปลงต่างๆ เมื่อค่าคงที่ $k=3$	
ตารางที่ 4.4	แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี.....	46
	ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อค่าคงที่ $k=1$	
ตารางที่ 4.5	แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี.....	47
	ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อค่าคงที่ $k=2$	
ตารางที่ 4.6	แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี.....	48
	ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อค่าคงที่ $k=3$	
ตารางที่ 4.7	แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี.....	52
	ณ ระดับค่าคงที่ $k$ ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ $n=3$	
ตัวอย่างที่ 4.8	แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี.....	53
	ณ ระดับค่าคงที่ $k$ ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ $n=4$	
ตารางที่ 4.9	แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี.....	54
	ณ ระดับค่าคงที่ $k$ ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ $n=5$	
ตารางที่ 4.10	แสดงค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธี.....	59
	ณ สมมุติฐานวิธีการแปลงต่างๆ เมื่อระดับนัยสำคัญ คือ $\alpha=0.01$	
ตารางที่ 4.11	แสดงค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธี.....	61
	ณ สมมุติฐานวิธีการแปลงต่างๆ เมื่อระดับนัยสำคัญ คือ $\alpha=0.05$	
ตารางที่ 4.12	แสดงค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธี.....	63
	ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อระดับนัยสำคัญ คือ $\alpha=0.01$	

## สารบัญตาราง (ต่อ)

ตาราง

หน้า

ตารางที่ 4.13 แสดงค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธี.....	65
ณ จำนวนระดับปัจจัยต่าง ๆ เมื่อระดับนัยสำคัญ คือ $\alpha = 0.05$	



**สถาบันวิทยบริการ  
อุปสงค์รัฐมหawiทยาลัย**

สารบัญภาพ

สารบัญภาพ (ต่อ)

## สารบัญภาพ (ต่อ)

ภาพประกอบ	หน้า
รูปที่ 4.27 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าคงที่ $k$ ต่างๆ ..... เมื่อจำนวนนจะดับปัจจัย คือ $n=4$ และสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 0.25	57
รูปที่ 4.28 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha=0.01$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผัน ต่าง ๆ เมื่อจำนวนนจะดับปัจจัยคือ $n=3$	60
รูปที่ 4.29 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha=0.01$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผัน ต่าง ๆ เมื่อจำนวนนจะดับปัจจัยคือ $n=4$	60
รูปที่ 4.30 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha=0.01$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผัน ต่าง ๆ เมื่อจำนวนนจะดับปัจจัยคือ $n=5$	60
รูปที่ 4.31 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha=0.05$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผัน ต่าง ๆ เมื่อจำนวนนจะดับปัจจัยคือ $n=3$	62
รูปที่ 4.32 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha=0.05$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผัน ต่าง ๆ เมื่อจำนวนนจะดับปัจจัยคือ $n=4$	62
รูปที่ 4.33 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha=0.05$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผัน ต่าง ๆ เมื่อจำนวนนจะดับปัจจัยคือ $n=5$	62
รูปที่ 4.34 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha=0.01$ ) ณ จำนวนนจะดับปัจจัย ต่าง ๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 5 %	64
รูปที่ 4.35 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha=0.01$ ) ณ จำนวนนจะดับปัจจัย ต่าง ๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 15 %	64

## สารบัญภาพ (ต่อ)

ภาพประกอบ	หน้า
รูปที่ 4.36 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... 64 ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha = 0.01$ ) ณ จำนวนระดับปัจจัยต่าง ๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 25 %	
รูปที่ 4.37 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... 66 ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha = 0.05$ ) ณ จำนวนระดับปัจจัยต่าง ๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 5 %	
รูปที่ 4.38 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... 66 ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha = 0.05$ ) ณ จำนวนระดับปัจจัยต่าง ๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 15 %	
รูปที่ 4.39 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อการทดลองทั้ง 2 วิธีกับ..... 66 ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha = 0.05$ ) ณ จำนวนระดับปัจจัยต่าง ๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 25 %	

**สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**



## 1.1 ทีมและความสำคัญของปัจจัย

องค์ประกอบความแปรปรวน (Varaince Components) เป็นความแปรปรวนของปัจจัยต่างๆ ที่ศึกษาในแผนแบบการทดลอง (Design Experiment) ถือว่าเป็นพารามิเตอร์ที่สำคัญของแผนแบบการทดลอง และในการศึกษาครั้งนี้ได้กล่าวถึงแผนแบบ拉丁สแควร์ที่ไม่มีการทำซ้ำซึ่งมีปัจจัยที่สนใจ อย่างคือ ปัจจัยทดลอง และบล็อกด้วยปัจจัยแบ่งบล็อกทั้ง 2 ปัจจัยคือ ปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยแรก และปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยสอง และในแต่ละปัจจัยเป็นอิสระจากกัน ดังนั้นแผนแบบ拉丁สแควร์ที่ศึกษาจะมีองค์ประกอบความแปรปรวน 4 ตัว คือ องค์ประกอบความแปรปรวนเนื่องจากปัจจัยทดลอง ปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยแรก ปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยสอง และความคลาดเคลื่อน และโดยที่ว่าเป็นแผนแบบการทดลองจะมีลักษณะของตัวแบบอยู่ 3 ลักษณะ คือ ตัวแบบคงที่ (fixed model) ใช้ในกรณีที่ปัจจัยที่ระดับปัจจัยในการทดลองเป็นจำนวนระดับทั้งหมดที่ศึกษาตัวแบบเชิงสุ่ม (random model) ใช้ในกรณีที่ปัจจัยที่ระดับปัจจัยในการทดลอง ถูกสุ่มมาจากจำนวนระดับทั้งหมดที่ศึกษา และตัวแบบผสม (mixed model) ที่มีทั้งตัวแบบคงที่และตัวแบบเชิงสุ่มอยู่ในการทดลอง ซึ่งผู้วิจัยได้กำหนดให้องค์ประกอบความแปรปรวนทั้ง 4 ตัวเป็นตัวแบบเชิงสุ่ม

ในการประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนสามารถทำได้ 2 วิธี คือ การประมาณค่าวิธีคลาสสิก (Classical Estimation) พิจารณาว่าองค์ประกอบความแปรปรวนเป็นค่าคงที่ที่ไม่ทราบและต้องการประมาณค่า ส่วนการประมาณค่าวิธีเบส (Bayesian Estimation) พิจารณาองค์ประกอบความแปรปรวนเป็นตัวแปรสุ่มที่มีค่าเป็นไปได้อยู่ในช่วงหนึ่ง และมีการแจกแจงความน่าจะเป็นขององค์ประกอบความแปรปรวน ที่เรียกว่า การแจกแจงก่อน (Prior Distribution) ซึ่งการแจกแจงก่อนมี 2 ประเภท ประเภทแรก คือ การแจกแจงก่อนที่ให้ข้อมูล (Informative Prior Distribution) ว่ามีลักษณะการแจกแจงแบบใด ประเภทที่สองคือ การแจกแจงก่อนที่ไม่ให้ข้อมูล (Noninformative Prior Distribution) ว่ามีลักษณะการแจกแจงแบบใด นั้นคือ ไม่ทราบว่าองค์ประกอบความแปรปรวนควรจะมีค่าแท้จริงเท่าใด ดังนั้นการแจกแจงนี้กำหนดให้แต่ละองค์ประกอบความแปรปรวนมีโอกาสเกิดขึ้นเท่าๆ กัน หรือโอกาสเกิดขึ้นใกล้เคียงกัน และในการศึกษาครั้งนี้จะกำหนดให้การแจกแจงก่อนมีลักษณะการแจกแจงแบบที่สอง โดยใช้การแจกแจงก่อนเป็นแบบสม่ำเสมอในช่วงของค่าองค์ประกอบความแปรปรวนที่เป็นไปได้ เรียกว่า การแจกแจงก่อน

แบบสมำเสมอเฉพาะที่ (Locally Uniform Prior Distribution) เมื่อเราได้การแจกแจงก่อนแล้วนำมาปรับกับข้อมูลของการทดลองหรือพั่งก์ชันความ prawise เป็น (Likelihood Function) จะได้การแจกแจงใหม่น่าจะส่งผลให้มีความน่าเชื่อถือมากขึ้น ซึ่งเรียกว่า การแจกแจงภายหลัง (Posterior Distribution) ซึ่งทำให้ทราบลักษณะการแจกแจงขององค์ประกอบความ prawise ที่ต้องการประมาณ และสามารถหาค่าประมาณขององค์ประกอบความ prawise สำหรับตัวแบบลาตินสแควร์ได้ตามหลักการของเบส์

ดังนั้น เพื่อพัฒนาให้เกิดความรู้ใหม่จากการประมาณค่าวิธีคลาสสิกที่ใช้กันโดยทั่วไป จึงทำให้ผู้วิจัยสนใจศึกษา และเปรียบเทียบการประมาณขององค์ประกอบความ prawise สำหรับตัวแบบลาตินสแควร์ 2 วิธี คือ

- 1.1.1 การประมาณค่าวิธีคลาสสิก (Classical Estimation)
- 1.1.2 การประมาณค่าวิธีเบส์ (Bayesian Estimation)

ซึ่งผลที่ได้จากการศึกษาในครั้งนี้ นอกจากรายงานที่ทำให้ทราบการประมาณขององค์ประกอบความ prawise ที่เหมาะสมทั้ง 2 วิธีการข้างต้นสำหรับตัวแบบลาตินสแควร์แล้ว ยังทำให้ทราบลักษณะทั่วไปขององค์ประกอบความ prawise จากพั่งก์ชันการแจกแจงภายหลังด้วย และค่าที่ได้จากการประมาณขององค์ประกอบความ prawise น่าจะครอบคลุมกว่าวิธีคลาสสิกที่พิจารณาองค์ประกอบความ prawise สำหรับตัวแบบลาตินสแควร์เป็นค่าคงที่เพียงอย่างเดียว

## 1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย

เพื่อศึกษา และเปรียบเทียบการประมาณขององค์ประกอบความ prawise สำหรับตัวแบบลาตินสแควร์ 2 วิธี คือ

- 1.2.1 การประมาณค่าวิธีคลาสสิก (Classical Estimation)
- 1.2.2 การประมาณค่าวิธีเบส์ (Bayesian Estimation)

## 1.3 สมมติฐานของการวิจัย

การประมาณขององค์ประกอบความ prawise สำหรับตัวแบบลาตินสแควร์จะให้ค่าประมาณใกล้เคียงค่าจริงขององค์ประกอบความ prawise มากกว่าการประมาณขององค์ประกอบความ prawise วิธีคลาสสิก

## 1.4 ข้อตกลงเบื้องต้น

1.4.1 ศึกษาภายใต้ตัวแบบลาตินสแคร์ที่ไม่มีการทำซ้ำ สมมติว่าสนใจปัจจัย 1 อย่างคือ ปัจจัยทดลองและบล็อกด้วยปัจจัยแบ่งบล็อกทั้ง 2 ปัจจัยคือ ปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยแรกมี  $g$  ระดับ และปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยสองมี  $g$  ระดับ โดยปัจจัยแบ่งบล็อกทั้ง 2 ปัจจัย สุ่มปัจจัยทดลองเพียงครั้งเดียว ดังนั้นจะมีค่าสังเกตในการทดลองหนึ่ง ๆ เท่ากับ กxn ข้อมูล จะได้ตัวแบบสำหรับ  $y_{ijk}$  คือ ค่าสังเกตที่  $i$  ของปัจจัยทดลอง บล็อกที่  $j$  ของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยแรก และบล็อกที่  $k$  ของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยสอง ดังนี้คือ

$$y_{ijk} = \mu + \tau_i + \alpha_j + \beta_k + \varepsilon_{ijk} \quad ; \quad i = j = k = 1, \dots, n$$

ซึ่งหมายความว่า ค่าสังเกต  $y_{ijk}$  ประกอบด้วยส่วนประกอบ 5 ส่วนคือ

- 1)  $\mu$  คือ ค่าเฉลี่ยรวมของประชากร
- 2)  $\tau_i$  คือ ผลกระทบระดับที่  $i$  ของปัจจัยทดลอง
- 3)  $\alpha_j$  คือ ผลกระทบระดับที่  $j$  ของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยแรก
- 4)  $\beta_k$  คือ ผลกระทบระดับที่  $k$  ของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยที่สอง
- 5)  $\varepsilon_{ijk}$  คือ ความคลาดเคลื่อนของค่าสังเกตระดับที่  $i$  ของปัจจัยทดลอง บล็อกที่  $j$  ของปัจจัยที่ถูกแบ่งเป็นบล็อกปัจจัยแรก และบล็อกที่  $k$  ของปัจจัยที่ถูกแบ่งเป็นบล็อกปัจจัยที่สอง

โดยที่  $n$  คือจำนวนระดับของปัจจัยทดลองซึ่งเท่ากับจำนวนระดับของปัจจัยแบ่งบล็อกทั้ง 2 ปัจจัย

4.1.2 สมมติให้  $\mu$  เป็นพารามิเตอร์ที่ไม่ทราบค่า

และ  $\tau_i, \alpha_j, \beta_k, \varepsilon_{ijk}$  เป็นตัวแปรสุ่มที่เป็นอิสระกันและมีการแจกแจงแบบ

ปกติที่มี  $E(\tau_i) = E(\alpha_j) = E(\beta_k) = E(\varepsilon_{ijk}) = 0$  และ

$Var(\tau_i) = \sigma_\tau^2, Var(\alpha_j) = \sigma_\alpha^2, Var(\beta_k) = \sigma_\beta^2, Var(\varepsilon_{ijk}) = \sigma_\varepsilon^2$

ดังนั้น

$$E(y_{ijk}) = \mu, \quad Var(y_{ijk}) = \sigma_\tau^2 + \sigma_\alpha^2 + \sigma_\beta^2 + \sigma_\varepsilon^2$$

นั่นคือ

$$y_{ijk} \sim N\left(\mu, \sigma_\tau^2 + \sigma_\alpha^2 + \sigma_\beta^2 + \sigma_\varepsilon^2\right)$$

$$\text{Cov}(y_{ijk}, y_{ij'k'}) = \begin{cases} \sigma_\tau^2 + \sigma_\alpha^2 + \sigma_\beta^2 + \sigma_\varepsilon^2 & , i = i', j = j', k = k' \\ \sigma_\tau^2 & , i \neq i', j = j', k = k' \\ \sigma_\alpha^2 & , i = i', j \neq j', k = k' \\ \sigma_\beta^2 & , i = i', j = j', k \neq k' \\ 0 & , i \neq i', j \neq j', k \neq k' \end{cases}$$

ซึ่ง  $\sigma_\tau^2, \sigma_\alpha^2, \sigma_\beta^2$  และ  $\sigma_\varepsilon^2$  นี้เรียกว่า พารามิเตอร์องค์ประกอบความแปรปรวน (Variance Component Parameter) ที่ต้องการประมาณ และตารางข้างล่างนี้แสดงตารางการวิเคราะห์ความแปรปรวนสำหรับแผนแบบการทดลองลาตินสแคร์

ตารางที่ 1 แสดงการวิเคราะห์ความแปรปรวนสำหรับแผนแบบการทดลองลาตินสแคร์

สาเหตุของความแปรปรวน	ระดับชั้นความเจริญ	ผลรวมกำลังสอง	ผลรวมกำลังสองเฉลี่ย	ค่าคาดหวังของผลรวมกำลังสองเฉลี่ย
ปัจจัยทดลอง	$n - 1$	$SST = n \sum_i (\bar{y}_{i..} - \bar{y}_{...})^2$	$MST = \frac{SST}{n - 1}$	$\sigma_{\varepsilon\tau}^2 = \sigma_\varepsilon^2 + n\sigma_\tau^2$
ปัจจัยแบ่งบล็อก ปัจจัยแรก	$n - 1$	$SSA = n \sum_j (\bar{y}_{.j.} - \bar{y}_{...})^2$	$MSA = \frac{SSA}{n - 1}$	$\sigma_{\varepsilon\alpha}^2 = \sigma_\varepsilon^2 + n\sigma_\alpha^2$
ปัจจัยแบ่งบล็อก ปัจจัยที่สอง	$n - 1$	$SSB = n \sum_k (\bar{y}_{..k} - \bar{y}_{...})^2$	$MSB = \frac{SSB}{n - 1}$	$\sigma_{\varepsilon\beta}^2 = \sigma_\varepsilon^2 + n\sigma_\beta^2$
ความคลาดเคลื่อน	$(n - 1)(n - 2)$	$SSE = \sum_j \sum_k (y_{ijk} - \bar{y}_{i..} - \bar{y}_{.j.} - \bar{y}_{..k} + \bar{y}_{...})^2$	$MSE = \frac{SSE}{(n - 1)(n - 2)}$	$\sigma_\varepsilon^2$
รวม	$n^2 - 1$	$SSY = \sum_j \sum_k (y_{ijk} - \bar{y}_{...})^2$		

โดยให้ค่าต่าง ๆ ที่อยู่ในตาราง เป็นดังนี้

$y_{ijk}$  = ค่าสังเกตที่  $i$  ของปัจจัยทดลอง บล็อกที่  $j$  ของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยแรก และบล็อกที่  $k$  ของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยสอง

$\bar{y}_{...}$  = ค่าเฉลี่ยของค่าสังเกตทุกตัวและในทุกระดับของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยแรก และในทุกระดับของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยสอง

$$= \frac{\sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^n y_{ijk}}{n^2}$$

$\bar{y}_{i..}$  = ค่าเฉลี่ยของค่าสั่งเกตทุกตัวในทุกระดับของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยแรกหรือปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยสอง ในระดับที่ i ของปัจจัยทดลอง

$$= \frac{\sum_{j=1}^n y_{ijk}}{n} = \frac{\sum_{k=1}^n y_{ijk}}{n}$$

$\bar{y}_{..j}$  = ค่าเฉลี่ยของค่าสั่งเกตทุกตัวในทุกระดับของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยสอง ในระดับที่ j ของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยแรก

$$= \frac{\sum_{k=1}^n y_{ijk}}{n}$$

$\bar{y}_{...k}$  = ค่าเฉลี่ยของค่าสั่งเกตทุกตัวในทุกระดับของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยแรก ในระดับที่ k ของปัจจัยแบ่งบล็อกปัจจัยสอง

$$= \frac{\sum_{j=1}^n y_{ijk}}{n}$$

## 1.5 ขอบเขตของการวิจัย

### 1.5.1 กำหนดระดับของปัจจัยคือ

$i, j, k = 1, \dots, n$  โดยที่  $n$  คือจำนวนระดับปัจจัยเท่ากับ 3, 4, 5

ตั้งนั้น ขนาดตัวอย่างที่ใช้ เท่ากับ 9, 16 และ 25 ตามลำดับ

### 1.5.2 กำหนดให้ข้อมูลมีค่าสัมประสิทธิ์การแปรผัน (Coefficient of Variation: CV.)

เท่ากับ 5%, 15% และ 25% และค่าเฉลี่ย ( $\mu$ ) เท่ากับ 40 ได้ความแปรปรวน ( $\sigma_{Y_{ijk}}^2$ ) เท่ากับ 4, 36 และ 100 และคำนวนหาองค์ประกอบความแปรปรวนของปัจจัยต่างๆ “ได้จากค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันตามสูตรดังนี้”

จาก  $C.V.\left(y_{ijk}\right) = \frac{SD\left(y_{ijk}\right)}{\mu} = \frac{\sqrt{\sigma_{\tau}^2 + \sigma_{\alpha}^2 + \sigma_{\beta}^2 + \sigma_{\varepsilon}^2}}{\mu}$

เพื่อให้ง่ายและสะดวกในการคำนวณ กำหนดให้

$$\sigma_{\tau}^2 = \sigma_{\alpha}^2 = \sigma_{\beta}^2 = k\sigma_{\varepsilon}^2 \quad \text{โดยที่ } k \text{ เป็นค่าจำนวนเต็มคงที่} = 1, 2, 3$$

ดังนั้น  $C.V.\left(y_{ijk}\right) = \frac{\sqrt{k\sigma_{\varepsilon}^2 + k\sigma_{\varepsilon}^2 + k\sigma_{\varepsilon}^2 + \sigma_{\varepsilon}^2}}{\mu} = \frac{\sigma_{\varepsilon} \sqrt{3k+1}}{\mu}$

$$\sigma_{\varepsilon}^2 = \frac{(cvx\mu)^2}{3k+1}$$

1.5.3 กำหนดระดับนัยสำคัญ ( $\alpha$ ) คือ 0.01, 0.05

1.5.4 ในการวิจัยครั้งนี้สร้างแบบจำลองข้อมูลโดยใช้เทคนิค蒙ติคาร์โลซึ่มูเลชัน (Monte Carlo Simulation Technique) เป็นเทคนิคจำลองข้อมูลโดยใช้ตัวเลขสุ่ม เขียนด้วยโปรแกรมภาษา Mathematica 4.0 ทำการทดลองจนกว่าค่าสัมบูรณ์ของระยะทางยุคลิดเฉลี่ยถูเข้าสู่ค่าคงที่ หมายความว่า จะหยุดทำการทดลองเมื่อยอดทดลองของระยะทางยุคลิดเฉลี่ยของจำนวนการทดลองรอบนี้มีค่าแตกต่างจากระยะทางยุคลิดเฉลี่ยของจำนวนการทดลองรอบก่อนหน้าน้อยกว่าหรือเท่ากับ 0.001 ( $|\bar{Eu}_L - \bar{Eu}_{L-1}| \leq 0.001$  โดย  $L$  คือจำนวนการทดลองที่ทำให้ค่าประมาณของค์ประกอบความแปรปรวนมีค่าเป็นบวก)

## 1.6 คำจำกัดความที่ใช้ในงานวิจัย

ระยะทางยุคลิด (Euclidean Distance) หมายถึง ระยะทางระหว่างเวกเตอร์ค่าประมาณขององค์ประกอบความแปรปรวนกับเวกเตอร์ค่าจริงขององค์ประกอบความแปรปรวน

## 1.7 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

1.7.1 สามารถใช้หลักการของเบส์ประมาณของค์ประกอบความแปรปรวนสำหรับแผนแบบการทดลองสถาเดนสแควร์

1.7.2 สามารถเปรียบเทียบวิธีการประมาณของค์ประกอบความแปรปรวนจากวิธีเบส์และวิธีคลาสสิกว่าในแต่ละกรณีวิธีการใดให้ค่าประมาณที่ดีกว่าในเชิงสถิติ

1.7.3 เพื่อใช้เป็นแนวทางในการศึกษาการประมาณของค์ประกอบความแปรปรวนสำหรับแผนแบบการทดลองขึ้นต่อไป

\* ในทางปฏิบัติ  $\sigma_{\tau}^2 = \sigma_{\alpha}^2 = \sigma_{\beta}^2 = k\sigma_{\varepsilon}^2$  ไม่เสมอไปแต่เพื่อให้สะดวกต่อการวิจัยจึงกำหนดเป็นดังกล่าวข้างต้น

## ระเบียบวิธีการวิจัย



ในทางสถิติแనวความคิดเกี่ยวกับการประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนสามารถทำได้ 2 วิธี คือ การประมาณค่าวิธีคลาสสิก (Classical Estimation) และการประมาณค่าวิธีเบส์ (Bayesian Estimation) วิธีการประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนที่นำมาเปรียบเทียบในการศึกษาครั้งนี้เป็นการศึกษาทั้งสองแనวความคิด โดยแనวความคิดวิธีคลาสสิกจะพิจารณาว่าค่าประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนเป็นค่าคงที่ไม่ทราบค่าและต้องการประมาณ โดยแnan ความคิดวิธีเบส์ พิจารณาว่าองค์ประกอบความแปรปรวนเป็นตัวแปรสุ่มซึ่งมีการแจกแจงความน่าจะเป็นที่เรียกว่า การแจกแจงก่อน และการแจกแจงก่อนนี้เป็นที่สนใจของการศึกษาศาสตร์ทางสถิติในปัจจุบัน เนื่องจากในบางกรณีอาจไม่ทราบลักษณะการแจกแจงขององค์ประกอบความแปรปรวนได้ เช่น เหตุการณ์ที่ไม่เคยเกิดขึ้นมาก่อนเลยในอดีต ดังนั้นจึงเกิดปัญหาว่าจะกำหนดการแจกแจงก่อนอย่างไร ส่วนในกรณีที่เป็นเหตุการณ์ที่เคยเกิดขึ้นมาแล้วในอดีต ก็อาจพอมองเห็นลักษณะการแจกแจงขององค์ประกอบความแปรปรวน และนำมาใช้เป็นการแจกแจงก่อนได้ สำหรับการศึกษาครั้งนี้สนใจเหตุการณ์ที่ไม่เคยเกิดขึ้นเลยในอดีตหรืออาจเกิดขึ้นแต่ผู้วิจัยอาจไม่มีข้อมูลเพียงพอที่จะนำมามากหนนดการแจกแจงก่อน (Noninformative Prior Distribution) ได้ ซึ่งจากผลงานของนักสถิติ Lindley (1970)<sup>1</sup> เสนอว่า เมื่อไม่ทราบการแจกแจงก่อนได้ วิธีการที่ควรกระทำการคือ กำหนดให้การแจกแจงก่อนแบบสม่ำเสมอเฉพาะที่ (Locally Uniform Prior Distribution) ซึ่งนักสถิติที่ยึดมั่นในแnan ความคิดนี้เชื่อว่าการกำหนดการแจกแจงก่อนโดยไม่มีกฎเกณฑ์แน่นอน เช่นนี้ จะไม่ก่อให้เกิดปัญหาเกี่ยวกับคุณภาพของการประมาณแต่อย่างใด ทั้งนี้ เพราะในการประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนในสถิติวิธีเบส์ อาศัยการแจกแจงที่มีเงื่อนไขขององค์ประกอบความแปรปรวนเมื่อกำหนดข้อมูลตัวอย่าง หรือที่เรียกว่าการแจกแจงภายหลัง (Posterior Distribution) เป็นสิ่งสำคัญ เพื่อเป็นแนวทางสู่การประมาณค่าแบบจุด และการประมาณค่าแบบช่วง ซึ่งมีรายละเอียดต่าง ๆ ได้กล่าวไว้ในหัวข้อต่อไป

<sup>1</sup> Lindley,D.V., Introduction to Probability and Statistics from a Bayesian Viewpoint Part2 Inference. (Cambridge:Cambridge University Press,1970), pp.

## 2.1 การประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนวิธีคลาสสิก

การประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนในตัวแบบลิตตินสแควร์ ตามแนวคิดวิธีคลาสสิก พิจารณาว่าองค์ประกอบความแปรปรวนเป็นค่าที่ไม่ทราบค่า โดยให้วิธีเคราะห์ความแปรปรวนในการประมาณค่าแบบบุก

### 2.1.1 การประมาณค่าแบบบุกขององค์ประกอบความแปรปรวน

ในการประมาณค่าแบบบุกขององค์ประกอบความแปรปรวนนี้ จะใช้วิธีเคราะห์ความแปรปรวน โดยนำค่าคาดหวังของผลรวมกำลังเหลี่ยมในคอลัมน์สุดท้ายของตารางที่ 1 หน้าที่ 4 มาใช้หลักการคำนวนทางคณิตศาสตร์เพื่อหาค่าประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนแบบบุก แสดงได้ดังนี้

#### 1) ค่าประมาณแบบบุกของ $\sigma_{\varepsilon}^2$

จากตารางการวิเคราะห์ความแปรปรวน เรายาบว่า

$$E(MSE) = \sigma_{\varepsilon}^2$$

นั่นคือ  $MSE$  เป็นตัวประมาณไม่เอนเอียงสำหรับ  $\sigma_{\varepsilon}^2$

เราจึงสามารถใช้  $\hat{\sigma}_{\varepsilon}^2 = MSE$

#### 2) ค่าประมาณแบบบุกของ $\sigma_{\tau}^2$

เรา芽ว่า

$$E(MST) = \sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\tau}^2$$

$$\begin{aligned} E(MST) - E(MSE) &= (\sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\tau}^2) - \sigma_{\varepsilon}^2 \\ &= n\sigma_{\tau}^2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \therefore \sigma_{\tau}^2 &= \frac{E(MST) - E(MSE)}{n} \\ &= E\left(\frac{MST - MSE}{n}\right) \end{aligned}$$

นั่นคือ  $\frac{MST - MSE}{n}$  เป็นตัวประมาณไม่เอนเอียงสำหรับ  $\sigma_{\tau}^2$

เราจึงสามารถใช้  $\hat{\sigma}_{\tau}^2 = \frac{MST - MSE}{n}$

#### 3) ค่าประมาณแบบบุกของ $\sigma_{\alpha}^2$ และ $\sigma_{\beta}^2$

ในท่านองเดียวกัน芽ว่า

$$E(MSA) = \sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\alpha}^2$$

$$E(MSB) = \sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\beta}^2$$

เราจึงสามารถใช้

$$\hat{\sigma}_{\alpha}^2 = \frac{MSA - MSE}{n}$$

$$\hat{\sigma}_{\beta}^2 = \frac{MSB - MSE}{n}$$

จากค่าประมาณแบบบุดขององค์ประกอบความแปรปรวนดังกล่าว เราเห็นได้ว่าโอกาสที่ค่าประมาณขององค์ประกอบความแปรปรวนอาจจะติดลบได้ ซึ่งเป็นตัวประมาณที่ไม่ดีนัก จาก Cochran(1976)ได้เสนอให้ค่าองค์ประกอบความแปรปรวนที่ติดลบให้เป็นศูนย์หรือตัดค่าประมาณนั้นออกไป ซึ่งในการศึกษาครั้งนี้ได้ทำการตัดค่าประมาณที่ติดลบนั้นออกไป

### 2.1.2 การประมาณค่าแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวน

พิจารณาจากทฤษฎีของ Cochran<sup>2</sup> ที่ว่า ถ้าค่าสังเกต  $y_{ijk}$  สำหรับ  $i, j, k = 1, 2, \dots, n$  มีการแจกแจงแบบปกติ โดยที่  $Var(y_{ijk}) = \sigma_{\tau}^2 + \sigma_{\alpha}^2 + \sigma_{\beta}^2 + \sigma_{\varepsilon}^2$  และ  $Cov(y_{ijk}, y_{ij'k'}) = 0$   $SSY$  ซึ่งเป็นตัวแปรสุมที่สามารถแยกขององค์ประกอบความแปรปรวนออกเป็น 4 ส่วน คือ  $SST, SSA, SSB$  และ  $SSE$  โดยที่  $y_{ijk} = \mu + \tau_i + \alpha_j + \beta_k + \varepsilon_{ijk}$  และ  $Var(\varepsilon_{ijk}) = \sigma_{\varepsilon}^2$  และ เป็นไปตามข้อกำหนดของข้อมูลดังกล่าวแล้ว จะได้ว่า  $\frac{SST}{\sigma_{\tau}^2}, \frac{SSA}{\sigma_{\alpha}^2}, \frac{SSB}{\sigma_{\beta}^2}$  และ  $\frac{SSE}{\sigma_{\varepsilon}^2}$  จะเป็นตัวแปรสุมที่เป็นอิสระจากกัน และมีการแจกแจงแบบไคสแควร์ด้วยระดับชั้นความเสี่ย ( $n - 1$ ),  $(n - 1)$ ,  $(n - 1)(n - 2)$  ตามลำดับ

$$\text{ดังนั้น } P\left(\chi_{1-\frac{\alpha}{2},(n-1)(n-2)}^2 \leq \frac{SSE}{\sigma_{\varepsilon}^2} \leq \chi_{\frac{\alpha}{2},(n-1)(n-2)}^2\right) = 1 - \alpha$$

$$\text{หรือ } P\left(\frac{SSE}{\chi_{\frac{\alpha}{2},(n-1)(n-2)}^2} \leq \sigma_{\varepsilon}^2 \leq \frac{SSE}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2},(n-1)(n-2)}^2}\right) = 1 - \alpha$$

นั่นคือ ช่วงความเชื่อมั่น  $(1 - \alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\varepsilon}^2$  คือ

$$\frac{SSE}{\chi_{\frac{\alpha}{2},(n-1)(n-2)}^2} \leq \sigma_{\varepsilon}^2 \leq \frac{SSE}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2},(n-1)(n-2)}^2}$$

<sup>2</sup>Cochran,W.G.,and Cox,G.M. Experimental Design,(New York : John Wiley and Sons, 1976 ).

ส่วนการหาช่วงความเชื่อมั่น  $(1 - \alpha)100\%$  สำหรับองค์ประกอบความแปรปรวนที่เหลือไม่สามารถหาช่วงความเชื่อมั่นจริงได้ เนื่องจากค่าคาดหวังของผลรวมกำลังสองเฉลี่ยไม่ได้ขึ้นอยู่กับความแปรปรวนเพียงค่าเดียว จึงใช้ทฤษฎีของ Satterthwaite<sup>3</sup> ที่ใช้การทดสอบอิพแบบเทียม ("Pseudo" F Tests) ในการหาโครงสร้างการประมาณค่าแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวน

ตามทฤษฎีของ Satterthwaite ได้ใช้ผลรวมเชิงเส้นของผลรวมกำลังสองเฉลี่ย 2 เชิงเส้น กำหนดให้

$$MS' = MSR + \dots + MSS$$

และ

$$MS'' = MSU + \dots + MSV$$

ด้วยตัวสถิติทดสอบ

$$F = \frac{MS'}{MS''}$$

และมีระดับขั้นความเสี่ยง ( $p, q$ ) โดยที่

$$p \text{ คือ } \text{ระดับขั้นความเสี่ยง } MS' = \frac{(MSR + \dots + MSS)^2}{\frac{MSR^2}{df_r} + \dots + \frac{MSS^2}{df_s}}$$

$$q \text{ คือ } \text{ระดับขั้นความเสี่ยง } MS'' = \frac{(MSU + \dots + MSV)^2}{\frac{MSU^2}{df_u} + \dots + \frac{MSV^2}{df_v}}$$

และกำหนดให้  $df_i$  คือ ระดับขั้นความเสี่ยงที่  $i$  ของ  $MSI$

$$\text{โดยที่ } I = R, \dots, S, U, \dots, V; i = r, \dots, s, u, \dots, v$$

ตัวสถิติ F นี้นำไปใช้ประมาณการทดสอบนัยสำคัญขององค์ประกอบความแปรปรวนที่สนใจได้

สำหรับการทดสอบนัยสำคัญขององค์ประกอบความแปรปรวน สามารถทำได้โดยการนำค่าคาดหวังของผลรวมเชิงเส้นของ  $MS'$  และ  $MS''$  มาลบกันมีค่าเท่ากับผลคูณขององค์ประกอบความแปรปรวนกันแล้วคือ

$$E(MS') - E(MS'') = k\sigma_0^2$$

$$\text{หรือ } \sigma_0^2 = \frac{E(MS') - E(MS'')}{k}$$

<sup>3</sup> Satterthwaite, F.E. An Approximate Distribution of Estimates of Variance Components.

Biometrika Bull.2 ( 1946 ) pp. 110 – 112.

จึงสามารถนำไปใช้ในการหาค่าประมาณแบบอุดข่อง  $\sigma_0^2$  ได้คือ

$$\begin{aligned}\hat{\sigma}_0^2 &= \frac{MS' - MS''}{k} \\ &= \frac{1}{k} MS' - \frac{1}{k} MS'' \\ &= \frac{1}{k} MSR + \dots + \frac{1}{k} MSS - \frac{1}{k} MSU - \dots - \frac{1}{k} MSV\end{aligned}\quad \dots\dots (*)$$

ผลรวมกำลังสองเฉลี่ย  $MSI$  ใน (\*) เป็นอิสระตอกันด้วย  $\frac{df_i MSI}{\sigma_i^2} = \frac{SSI}{\sigma_i^2}$  ซึ่งมีการแจกแจง

โคสแควร์ด้วยระดับขั้นความเสี่รี  $df_i$  การประมาณค่าองค์ประกอบความแปรปรวน  $\hat{\sigma}_0^2$  คือ ผลรวม เงียงเด่นของผลคูณของผลรวมกำลังสองเฉลี่ย และ  $\frac{r\hat{\sigma}_0^2}{\sigma_0^2}$  มีการแจกแจงโคสแควร์โดยประมาณ ด้วยระดับขั้นความเสี่รี  $r$  เมื่อ

$$\begin{aligned}r &= \frac{(\hat{\sigma}_0^2)^2}{\sum_{i=1}^m \frac{1}{k^2} \frac{MSI^2}{df_i}} \\ &= \frac{(MSR + \dots + MSS - MSU - \dots - MSV)^2}{\frac{MSR^2}{df_r} + \dots + \frac{MSS^2}{df_s} + \frac{MSU^2}{df_u} + \dots + \frac{MSV^2}{df_v}}\end{aligned}$$

ซึ่งผลดังกล่าวสามารถใช้ได้ก็ต่อเมื่อ  $\sigma_0^2 > 0$  เท่านั้น และระดับขั้นความเสี่รี  $r$  ที่ได้จาก Graybill(1961)<sup>4</sup> จะไม่เป็นจำนวนเต็มซึ่งแตกต่างจากตารางโคสแควร์ที่โดยทั่วไปจะต้องเป็น จำนวนเต็ม

$$\text{ดังนั้น } \frac{r\hat{\sigma}_0^2}{\sigma_0^2} \text{ มีการแจกแจงโคสแควร์โดยประมาณด้วยระดับขั้นความเสี่รี } r \text{ แล้ว}$$

$$P\left\{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r}^2 \leq \frac{r\hat{\sigma}_0^2}{\sigma_0^2} \leq \chi_{\frac{\alpha}{2}, r}^2\right\} = 1 - \alpha$$

และ

$$P\left\{\frac{r\hat{\sigma}_0^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, r}^2} \leq \sigma_0^2 \leq \frac{r\hat{\sigma}_0^2}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r}^2}\right\} = 1 - \alpha$$

<sup>4</sup> Graybill,F.A., An Introduction to Linear Statistical Model, 1 vol., (New York : McGraw – Hill, 1961), pp.368 – 371.

$$\text{ดังนั้น} \quad \text{ช่วงความเชื่อมั่น} (1 - \alpha)100\% \text{ ของ } \sigma_0^2 \text{ โดยประมาณ คือ} \left( \frac{r\hat{\sigma}_0^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, r}^2}, \frac{r\hat{\sigma}_0^2}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r}^2} \right)$$

จากทฤษฎี Satterthwaite ดังกล่าวข้างต้นสามารถหาช่วงความเชื่อมั่น  $(1 - \alpha)100\%$  ขององค์ประกอบความแปรปรวนที่เหลือได้ดังนี้คือ

ช่วงความเชื่อมั่น  $(1 - \alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_t^2$  โดยการพิจารณาค่าประมาณแบบจุดที่ได้จากการใช้หลักการทางคณิตศาสตร์ในหัวข้อ 2.1.1 หน้า 8 คือ  $\hat{\sigma}_t^2 = \frac{MST - MSE}{n}$  แล้วตัวแปรสุ่ม  $\frac{r_t \hat{\sigma}_t^2}{\sigma_t^2}$  มีการแจกแจงเป็นแบบไคสแควร์ด้วยระดับขั้นความfreedom  $r_t$  ดังนั้น

$$p \left\{ \chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r_t}^2 \leq \frac{r_t \hat{\sigma}_t^2}{\sigma_t^2} \leq \chi_{\frac{\alpha}{2}, r_t}^2 \right\} = 1 - \alpha$$

หรือ

$$p \left\{ \frac{r_t \hat{\sigma}_t^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, r_t}^2} \leq \sigma_t^2 \leq \frac{r_t \hat{\sigma}_t^2}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r_t}^2} \right\} = 1 - \alpha$$

นั่นคือ ช่วงความเชื่อมั่น  $(1 - \alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_t^2$  คือ

$$\frac{r_t \hat{\sigma}_t^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, r_t}^2} \leq \sigma_t^2 \leq \frac{r_t \hat{\sigma}_t^2}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r_t}^2}$$

$$\text{โดยที่ } \hat{\sigma}_t^2 = \frac{MST - MSE}{n}, r_t = \frac{(MST - MSE)^2}{\frac{MST^2}{n} - \frac{MSE^2}{n}} + \frac{1}{(n-1)(n-2)}$$

ในทำนองเดียวกัน

ช่วงความเชื่อมั่น  $(1 - \alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_\alpha^2$  คือ

$$\frac{r_a \hat{\sigma}_\alpha^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, r_a}^2} \leq \sigma_\alpha^2 \leq \frac{r_a \hat{\sigma}_\alpha^2}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r_a}^2}$$

$$\text{โดยที่ } \hat{\sigma}_\alpha^2 = \frac{MSA - MSE}{n}, r_a = \frac{(MSA - MSE)^2}{\frac{MSA^2}{n} - \frac{MSE^2}{n}} + \frac{1}{(n-1)(n-2)}$$

ช่วงความเชื่อมั่น  $(1 - \alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\beta}^2$  คือ

$$\frac{r_b \hat{\sigma}_{\beta}^2}{\chi_{\frac{n-\alpha}{2}, r_b}^2} \leq \sigma_{\beta}^2 \leq \frac{r_b \hat{\sigma}_{\beta}^2}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r_b}^2}$$

$$\text{โดยที่ } \hat{\sigma}_{\beta}^2 = \frac{MSB - MSE}{n}, r_b = \frac{(MSB - MSE)^2}{\frac{MSB^2}{(n-1)} + \frac{MSE^2}{(n-1)(n-2)}}$$

## 2.2 การประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบส์ (Bayesian Estimation)

ทฤษฎีเบส์สำหรับตัวแบบลาตินสแควร์

ให้  $\tilde{y} = (y_{111}, y_{122}, \dots, y_{nn1})$  เป็นเวกเตอร์ค่าสังเกต  $n^2$  ข้อมูลและเป็นตัวแปรสุ่มที่มีการแจกแจงความน่าจะเป็นที่มีเงื่อนไขเมื่อกำหนด  $\tilde{\theta}$  คือ  $p(\tilde{y}/\tilde{\theta})$  หรือฟังก์ชันความควรจะเป็นคือ  $I(\tilde{\theta}/\tilde{y})$  ที่ได้กล่าวไว้ใน Fisher (1922)<sup>5</sup>

$\tilde{\theta} = (\theta_1, \theta_2, \dots, \theta_k)$  เป็นเวกเตอร์ของพารามิเตอร์  $k$  เรียกว่า พารามิเตอร์สุ่ม (random parameter) ที่มีการแจกแจงความน่าจะเป็น  $p(\tilde{\theta})$  ซึ่งเรียกว่า การแจกแจงก่อน (Prior Distribution) ซึ่งเป็นข้อมูลเกี่ยวกับพารามิเตอร์ก่อนทำการทดลอง เมื่อทำการทดลองแล้วให้นำข้อมูลจากการทดลองที่หาได้จากฟังก์ชันความควรจะเป็นมาปรับกับการแจกแจงก่อนแล้วได้การแจกแจงใหม่ที่เรียกว่า การแจกแจงภายหลัง (Posterior Distribution)  $p(\tilde{\theta}/\tilde{y})$  คือ

$$p(\tilde{\theta}/\tilde{y}) = \frac{p(\tilde{\theta})I(\tilde{\theta}/\tilde{y})}{\int_{\theta_1}^{\theta_k} p(\tilde{\theta})I(\tilde{\theta}/\tilde{y})d\tilde{\theta}} \quad \text{ในกรณีต่อเนื่อง}$$

หรืออาจจะเขียนได้ในอีกลักษณะคือ

$$p(\tilde{\theta}/\tilde{y}) \propto p(\tilde{\theta})I(\tilde{\theta}/\tilde{y})$$

ดังนั้นมีได้การแจกแจงภายหลังแล้วทำให้สามารถประมาณค่าองค์ประกอบความแปรปรวนได้ตามหลักการของเบส์

<sup>5</sup>Fisher,R.A.,On the Mathematical Foundations of Theoretical Statistica.,(Phil. Trans. Roy. Soc.,1992),Series A,pp. 222,309

ในกรณีการประมาณค่าแบบจุด จะใช้วิธีฐานนิยม (Mode) มาหาค่าประมาณขององค์ประกอบความแปรปรวน เมื่อจากเราไม่คำนึงถึงพังก์ชันการเสี่ยงซึ่งมีค่าเท่ากับ  $1^6$  และต้องการโอกาสที่ทำให้พังก์ชันการแจกแจงภายหลัง  $p(\theta / \tilde{y})$  มีค่ามากที่สุด โดยการอนุพันธ์พังก์ชันการแจกแจงภายหลัง  $p(\theta / \tilde{y})$  และให้เท่ากับ 0

ในกรณีการประมาณแบบช่วง เมื่อกำหนดระดับนัยสำคัญ  $\alpha$  จะได้ช่วงความเชื่อมั่นวิธีเบสที่เรียกว่า ช่วงความเชื่อถือ (Credible Interval<sup>7</sup>) คือช่วง ( $L, U$ ) ที่ทำให้

$$\int_{L}^{U} p(\theta / \tilde{y}) d(\theta) = 1 - \alpha$$

โดยมีขั้นตอนการประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบสสำหรับตัวแบบลาติน สแคร์ดังนี้คือ

#### 2.2.1 การหาพังก์ชันการแจกแจงภายหลังของ $\sigma_{\tau}^2, \sigma_{\alpha}^2, \sigma_{\beta}^2$ และ $\sigma_{\varepsilon}^2$

สิ่งที่สำคัญคือ เรายังคงทราบพังก์ชันความควรจะเป็น และพังก์ชันการแจกแจงก่อน เพื่อนำไปหาพังก์ชันการแจกแจงภายหลัง ได้ดังนี้คือ

พังก์ชันความควรจะเป็น คือ ผลคูณของพังก์ชัน ดังนั้นเราทำการแปลงข้อมูลให้อยู่ในรูปของผลรวมกำลังสองเฉลี่ยในตารางที่ 1 หน้าที่ 4 เพื่อหาลักษณะการแจกแจงของพังก์ชันได้ดังนี้ คือ

$$\begin{aligned}
 y_{ijk} - \bar{y}_{...} &= (\bar{y}_{i..} - \bar{y}_{...}) + (\bar{y}_{..j} - \bar{y}_{...}) + (\bar{y}_{...k} - \bar{y}_{...}) + (y_{ijk} - \bar{y}_{i..} - \bar{y}_{..j} - \bar{y}_{...k} + 2\bar{y}_{...}) \\
 &\sum_{j} \sum_{k} (y_{ijk} - \bar{y}_{...})^2 \\
 &= \sum_{i} \sum_{j} (\bar{y}_{i..} - \bar{y}_{...})^2 + \sum_{j} \sum_{k} (\bar{y}_{..j} - \bar{y}_{...})^2 + \sum_{k} \sum_{j} (\bar{y}_{...k} - \bar{y}_{...})^2 + \sum_{i} \sum_{j} \sum_{k} (y_{ijk} - \bar{y}_{i..} - \bar{y}_{..j} - \bar{y}_{...k} + 2\bar{y}_{...})^2 \\
 &= n \sum_{i} (\bar{y}_{i..} - \bar{y}_{...})^2 + n \sum_{j} (\bar{y}_{..j} - \bar{y}_{...})^2 + n \sum_{k} (\bar{y}_{...k} - \bar{y}_{...})^2 + \sum_{i} \sum_{j} \sum_{k} (y_{ijk} - \bar{y}_{i..} - \bar{y}_{..j} - \bar{y}_{...k} + 2\bar{y}_{...})^2
 \end{aligned}$$

ดังนั้น  $y_{ijk} = \mu + \tau_i + \alpha_j + \beta_k + \varepsilon_{ijk}$  (1)

<sup>6</sup>Box,G.E.P., and Taio,G.C., Bayesian Inference in Statistical Analysis.,(Massachusetts : Addison-Wesley Publishing Company,1793),pp.309

<sup>7</sup>Box,G.E.P., and Taio,G.C., Bayesian Inference in Statistical Analysis.,(Massachusetts : Addison-Wesley Publishing Company,1793),pp.84-84

$$\begin{aligned}
\bar{y}_{...} &= \mu + \bar{\tau}_i + \bar{\alpha}_j + \bar{\beta}_k + \bar{\varepsilon}_{ijk} \\
\text{ดังนั้น } E(\bar{y}_{...}) &= \mu \\
Var(\bar{y}_{...}) &= Var(\bar{\tau}_i) + Var(\bar{\alpha}_j) + Var(\bar{\beta}_k) + Var(\bar{\varepsilon}_{ijk}) \\
&= Var\left(\frac{\sum \tau_i}{n}\right) + Var\left(\frac{\sum \alpha_j}{n}\right) + Var\left(\frac{\sum \beta_k}{n}\right) + Var\left(\frac{\sum \varepsilon_{ijk}}{n^2}\right) \\
&= \frac{1}{n^2} \sum_i Var(\tau_i) + \frac{1}{n^2} \sum_j Var(\alpha_j) + \frac{1}{n^2} \sum_k Var(\beta_k) + \frac{1}{n^4} \sum_{ijk} Var(\varepsilon_{ijk}) \\
&= \frac{\sigma_\tau^2}{n} + \frac{\sigma_\alpha^2}{n} + \frac{\sigma_\beta^2}{n} + \frac{\sigma_\varepsilon^2}{n^2} \\
&= \frac{1}{n^2} \left( n\sigma_\tau^2 + n\sigma_\alpha^2 + n\sigma_\beta^2 + \sigma_\varepsilon^2 \right) \\
\text{จะได้ว่า } \bar{y}_{...} &\sim N\left(\mu, \frac{1}{n^2} \left( \sigma_\varepsilon^2 + n\sigma_\beta^2 + n\sigma_\alpha^2 + n\sigma_\tau^2 \right)\right)
\end{aligned}$$

และ

$$SST \sim \sigma_{\varepsilon\tau}^2 \chi_{(n-1)}^2, SSA \sim \sigma_{\varepsilon\alpha}^2 \chi_{(n-1)}^2, SSB \sim \sigma_{\varepsilon\beta}^2 \chi_{(n-1)}^2, SSE \sim \sigma_\varepsilon^2 \chi_{(n-1)(n-2)}^2$$

นั่นคือ

$$l\left(\mu, \sigma_\varepsilon^2, \sigma_{\varepsilon\beta}^2, \sigma_{\varepsilon\alpha}^2, \sigma_{\varepsilon\tau}^2 \mid \bar{y}\right) = N\left(\mu, \frac{1}{n^2} \left( \sigma_\varepsilon^2 + n\sigma_\beta^2 + n\sigma_\alpha^2 + n\sigma_\tau^2 \right)\right) \left( \chi_{\varepsilon}^2 \right) \left( \chi_{\beta}^2 \right) \left( \chi_{\alpha}^2 \right) \left( \chi_{\tau}^2 \right)$$

พึงชี้ความควรจะเป็นสำหรับตัวแบบในสมการที่ (1) หน้า 15 คือ

$$\begin{aligned}
l\left(\mu, \sigma_\varepsilon^2, \sigma_{\varepsilon\beta}^2, \sigma_{\varepsilon\alpha}^2, \sigma_{\varepsilon\tau}^2 \mid \bar{y}\right) &\propto (\sigma_{\varepsilon\tau}^2 + \sigma_{\varepsilon\alpha}^2 + \sigma_{\varepsilon\beta}^2 - 2\sigma_\varepsilon^2)^{-1/2} (\sigma_\varepsilon^2)^{\frac{(n-1)(n-2)}{2}} (\sigma_{\varepsilon\beta}^2)^{\frac{(n-1)}{2}} (\sigma_{\varepsilon\alpha}^2)^{\frac{(n-1)}{2}} (\sigma_{\varepsilon\tau}^2)^{\frac{(n-1)}{2}} \\
&\times \exp\left\{ \frac{1}{2} \left[ \frac{n^2 (\bar{y}_{...} - \mu)^2}{\sigma_{\varepsilon\tau}^2 + \sigma_{\varepsilon\alpha}^2 + \sigma_{\varepsilon\beta}^2 - 2\sigma_\varepsilon^2} + \frac{SSE}{\sigma_\varepsilon^2} + \frac{SSB}{\sigma_{\varepsilon\beta}^2} + \frac{SSA}{\sigma_{\varepsilon\alpha}^2} + \frac{SST}{\sigma_{\varepsilon\tau}^2} \right] \right\} \quad (2)
\end{aligned}$$

และกำหนดให้การแจกแจงก่อนของ  $\mu, \sigma_\varepsilon^2, \sigma_{\varepsilon\alpha}^2, \sigma_{\varepsilon\beta}^2, \sigma_{\varepsilon\tau}^2$  แบบไม่ให้ข้อมูล

( Noninformative Prior Distribution ) กล่าวคือความรู้ล่วงหน้าเกี่ยวกับพารามิเตอร์ไม่ได้ให้ข้อมูล  
เลยว่าพารามิเตอร์ควรมีค่าเท่าไรเท่าใด      เราทราบเพียงแต่ว่าแต่ละค่าของพารามิเตอร์มีโอกาส  
เกิดขึ้นเท่า ๆ กัน นั่นคือ

$$P\left(\mu, \sigma_\varepsilon^2, \sigma_{\varepsilon\alpha}^2, \sigma_{\varepsilon\beta}^2, \sigma_{\varepsilon\tau}^2\right) \propto \sigma_\varepsilon^{-2} \sigma_{\varepsilon\alpha}^{-2} \sigma_{\varepsilon\beta}^{-2} \sigma_{\varepsilon\tau}^{-2} \quad (3)$$

เนื่องจาก การแจกแจงภายหลัง  $\propto$  พัฟ์ชันความ prawise เป็น  $\times$  การแจกแจงก่อน

ดังนั้น นำสมการที่(2) คูณกับสมการที่ (3) ได้การแจกแจงภายหลังของพารามิเตอร์ คือ

$$p\left(\mu, \sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\varepsilon\alpha}^2, \sigma_{\varepsilon\beta}^2, \sigma_{\varepsilon\tau}^2 \mid y\right) \propto (\sigma_{\varepsilon\tau}^2 + \sigma_{\varepsilon\alpha}^2 + \sigma_{\varepsilon\beta}^2 - 2\sigma_{\varepsilon}^2)^{-1/2} (\sigma_{\varepsilon}^2)^{\left(\frac{(n-1)(n-2)}{2} + 1\right)} \\ \times (\sigma_{\varepsilon\beta}^2)^{\left(\frac{n-1}{2} + 1\right)} (\sigma_{\varepsilon\alpha}^2)^{\left(\frac{n-1}{2} + 1\right)} (\sigma_{\varepsilon\tau}^2)^{\left(\frac{n-1}{2} + 1\right)} \\ \times \exp\left\{-\frac{1}{2}\left[\frac{n^2(\bar{y} - \mu)^2}{\sigma_{\varepsilon\tau}^2 + \sigma_{\varepsilon\alpha}^2 + \sigma_{\varepsilon\beta}^2 - 2\sigma_{\varepsilon}^2} + \frac{SSE}{\sigma_{\varepsilon}^2} + \frac{SSB}{\sigma_{\varepsilon\beta}^2} + \frac{SSA}{\sigma_{\varepsilon\alpha}^2} + \frac{SST}{\sigma_{\varepsilon\tau}^2}\right]\right\} \quad (4)$$

และจากค่าคาดหวังผลรวมกำลังสองเฉลี่ยในตารางที่ 1 หน้า 4 จะทราบข้อจำกัดของพารามิเตอร์ ว่า

$$C : \begin{cases} \sigma_{\varepsilon}^2 < \sigma_{\varepsilon\tau}^2 \\ \sigma_{\varepsilon}^2 < \sigma_{\varepsilon\alpha}^2 \\ \sigma_{\varepsilon}^2 < \sigma_{\varepsilon\beta}^2 \end{cases}$$

ทำให้สามารถอินทิเกรตสมการที่ (4) เทียบกับ  $\mu$  แล้วได้การแจกแจงภายหลังร่วม (joint posterior distribution) ของ  $\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\varepsilon\alpha}^2, \sigma_{\varepsilon\beta}^2, \sigma_{\varepsilon\tau}^2$  คือ

$$p\left(\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\varepsilon\tau}^2, \sigma_{\varepsilon\alpha}^2, \sigma_{\varepsilon\beta}^2 \mid y\right) = w(SSE)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)(n-2)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2}{SSE}\right) (SST)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon\tau}^2}{SST}\right) \\ \times (SSA)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon\alpha}^2}{SSA}\right) (SSB)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon\beta}^2}{SSB}\right) \quad (5)$$

$$\sigma_{\varepsilon}^2 > 0, \sigma_{\varepsilon\tau}^2 > \sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\varepsilon\alpha}^2 > \sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\varepsilon\beta}^2 > \sigma_{\varepsilon}^2$$

เมื่อ

$$w^{-1} = \Pr^*(\mathbf{c} \mid \mathbf{y}) = \Pr\left\{\frac{\chi_{(n-1)}^2}{\chi_{(n-1)(n-2)}^2} < \frac{SST}{SSE}, \frac{\chi_{(n-1)}^2}{\chi_{(n-1)(n-2)}^2} < \frac{SSA}{SSE}, \frac{\chi_{(n-1)}^2}{\chi_{(n-1)(n-2)}^2} < \frac{SSB}{SSE}\right\}$$

และ  $\chi_{(n-1)(n-2)}^2, \chi_{(n-1)}^2, \chi_{(n-1)}^2, \chi_{(n-1)}^2$  มีการแจกแจงไคสแควร์ที่เป็นอิสระต่อกันด้วยระดับขั้นความเสี่ยง  $(n-1)(n-2), (n-1), (n-1), (n-1)$

เมื่อทราบว่าแต่ละองค์ประกอบความแปรปรวนมีการแจกแจงโคสแควร์ที่เป็นอิสระต่อกันแล้วทำให้

ได้การแจกแจงภายหลังร่วมของ  $\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\alpha}^2, \sigma_{\beta}^2, \sigma_{\tau}^2$  คือ

$$\begin{aligned} p\left(\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\alpha}^2, \sigma_{\beta}^2, \sigma_{\tau}^2 \mid \gamma\right) &= w(SSE)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)(n-2)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2}{SSE}\right) \left(\frac{SST}{n}\right)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\tau}^2}{SST}\right) \\ &\quad \times \left(\frac{SSA}{n}\right)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\alpha}^2}{SSA}\right) \left(\frac{SSB}{n}\right)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\beta}^2}{SSB}\right), \\ \sigma_{\varepsilon}^2 > 0, \sigma_{\tau}^2 > 0, \sigma_{\alpha}^2 > 0, \sigma_{\beta}^2 > 0 \end{aligned} \quad (6)$$

ทำการอินทิเกรตสมการที่ (6) เทียบกับ  $\sigma_{\tau}^2$  เพื่อหาการแจกแจงภายหลังร่วมของ  $\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\alpha}^2, \sigma_{\beta}^2$  คือ

$$\begin{aligned} p\left(\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\alpha}^2, \sigma_{\beta}^2 \mid \gamma\right) &= w_1(SSE1)^{-1} p\left(\chi_{ve1}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2}{SSE1}\right) \left(\frac{SSA}{n}\right)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\alpha}^2}{SSA}\right) \\ &\quad \times \left(\frac{SSB}{n}\right)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\beta}^2}{SSB}\right), \sigma_{\varepsilon}^2 > 0, \sigma_{\alpha}^2 > 0, \sigma_{\beta}^2 > 0 \end{aligned} \quad (7)$$

โดยที่  $w_1^{-1} = \Pr\left\{\frac{\chi_{ve1}^2}{\chi_{(n-1)}^2} > \frac{SSE1}{SSA}, \frac{\chi_{ve1}^2}{\chi_{(n-1)}^2} > \frac{SSE1}{SSB}\right\}$

$$\begin{aligned} a_1 &= \left[ \left( \frac{(n-1)(n-2)}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{\chi_1^{-2}}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}(n-1)(n-2)\right) + 2\right)}{I_{\chi_1^{-2}}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}(n-1)(n-2)\right) + 1\right)} \right] \\ &\quad - \left[ \left( \frac{(n-1)(n-2)}{2} \right) \times \frac{I_{\chi_1^{-2}}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}(n-1)(n-2)\right) + 1\right)}{I_{\chi_1^{-2}}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}(n-1)(n-2)\right)\right)} \right] \\ ve1 &= \left( \frac{(n-1)(n-2)}{a_1} \right) \times \frac{I_{\chi_1^{-2}}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}(n-1)(n-2)\right) + 1\right)}{I_{\chi_1^{-2}}\left(\frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}(n-1)(n-2)\right)} \end{aligned}$$

$$\chi_1 = \frac{SST}{SST + SSE}, \quad MSE1 = \frac{SSE}{a_1 ve1}, \quad SSE1 = (MSE1)(ve1)$$

ทำการอินทิเกรตสมการที่ (7) เทียบกับ  $\sigma_{\alpha}^2$  เพื่อหาการแจกแจงภายหลังร่วมของ  $\sigma_{\varepsilon}^2$ ,  $\sigma_{\beta}^2$  คือ

$$p\left(\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\beta}^2 \mid y\right) = w_2 (SSE2)^{-1} p\left(\chi_{ve2}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2}{SSE2}\right) \left(\frac{SSB}{n}\right)^{-1} p\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\beta}^2}{SSB}\right), \sigma_{\varepsilon}^2 > 0, \sigma_{\beta}^2 > 0 \quad (8)$$

โดยที่  $w_2^{-1} = \Pr\left\{\frac{\chi_{ve2}^2}{\chi_{(n-1)}^2} > \frac{SSE2}{SSB}\right\}$

$$\boldsymbol{a}_2 = \left[ \left( \frac{ve1}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_2}\left(\frac{1}{2}(n-1), (ve1)+2\right)}{I_{X_2}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}ve1\right)+1\right)} \right] - \left[ \left( \frac{ve1}{2} \right) \times \frac{I_{X_2}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}ve1\right)+1\right)}{I_{X_2}\left(\frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}ve1\right)} \right]$$

$$ve2 = \left( \frac{ve1}{a_2} \right) \times \frac{I_{X_2}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}ve1\right)+1\right)}{I_{X_2}\left(\frac{1}{2}(n-1), ve1\right)}$$

$$X_2 = \frac{SSA}{SSA + SSE1}, MSE2 = \frac{SSE1}{a_2 ve2}, SSE2 = (MSE2)(ve2)$$

ทำการอินทิเกรตสมการที่ (8) เทียบกับ  $\sigma_{\beta}^2$  เพื่อหาการแจกแจงภายหลังร่วมขอบ (Marginal Posterior Distribution) ของ  $\sigma_{\varepsilon}^2$  คือ

$$p\left(\sigma_{\varepsilon}^2 \mid y\right) \text{ คือ } p\left(\chi_{ve3}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2}{SSE3}\right) \quad (9)$$

โดยที่

$$\boldsymbol{a}_3 = \left[ \left( \frac{ve2}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_3}\left(\frac{1}{2}(n-1), (ve2)+2\right)}{I_{X_3}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}ve2\right)+1\right)} \right] - \left[ \left( \frac{ve2}{2} \right) \times \frac{I_{X_3}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}ve2\right)+1\right)}{I_{X_3}\left(\frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}ve2\right)} \right]$$

$$ve3 = \left( \frac{ve2}{a_3} \right) \times \frac{I_{X_3}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}ve2\right)+1\right)}{I_{X_3}\left(\frac{1}{2}(n-1), ve2\right)}$$

$$X_3 = \frac{SSB}{SSB + SSE2}, MSE3 = \frac{SSE1}{a_3 ve3}, SSE3 = (MSE3)(ve3)$$

ทำการอินทิเกรตสมการที่ (8) เทียบกับ  $\sigma_{\varepsilon}^2$  เพื่อหาการแจกแจงภายหลังของ  $\sigma_{\beta}^2$  คือ

$$P\left(\sigma_{\beta}^2 \mid Y\right) \text{ คือ } P\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{MSE2 + n\sigma_{\beta}^2}{SSB}\right) \quad (10)$$

ทำการอินทิเกรตสมการที่ (7) เทียบกับ  $\sigma_{\beta}^2$  เพื่อหาการแจกแจงภายหลังร่วมของ  $\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\alpha}^2$  คือ

$$P\left(\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\alpha}^2 \mid Y\right) = W_3 (SSE4)^{-1} P\left(\chi_{ve4}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2}{SSE4}\right) \left(\frac{SSB}{n}\right)^{-1} P\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\alpha}^2}{SSA}\right) \\ , \sigma_{\varepsilon}^2 > 0, \sigma_{\alpha}^2 > 0 \quad (11)$$

โดยที่  $W_3^{-1} = \Pr\left\{\frac{\chi_{ve3}^2}{\chi_{(n-1)}^2} > \frac{SSE3}{SSA}\right\}$

$$\alpha_4 = \left[ \left( \frac{ve1}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_4}\left(\frac{1}{2}(n-1), (ve1) + 2\right)}{I_{X_4}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}ve1\right) + 1\right)} \right] - \left[ \left( \frac{ve1}{2} \right) \times \frac{I_{X_4}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}ve1\right) + 1\right)}{I_{X_4}\left(\frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}ve1\right)} \right]$$

$$ve4 = \left( \frac{ve1}{\alpha_4} \right) \times \frac{I_{X_4}\left(\frac{1}{2}(n-1), \left(\frac{1}{2}ve1\right) + 1\right)}{I_{X_4}\left(\frac{1}{2}(n-1), ve1\right)}$$

$$X_4 = \frac{SSB}{SSB + SSE1}, MSE4 = \frac{SSE1}{\alpha_4 ve4}, SSE4 = (MSE4)(ve4)$$

ทำการอินทิเกรตสมการที่ (11) เทียบกับ  $\sigma_{\alpha}^2$  เพื่อหาการแจกแจงภายหลังของ  $\sigma_{\alpha}^2$  คือ

$$P\left(\sigma_{\alpha}^2 \mid Y\right) \text{ คือ } P\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{MSE4 + n\sigma_{\alpha}^2}{SSA}\right) \quad (12)$$

ทำการอินทิเกรตสมการที่ (6) เทียบกับ  $\sigma_{\alpha}^2$  เพื่อหาการแจกแจงภายหลังร่วมของ  $\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\beta}^2, \sigma_{\tau}^2$  คือ

$$P\left(\sigma_{\varepsilon}^2, \sigma_{\beta}^2, \sigma_{\tau}^2 \mid Y\right) = W_4 (SSE5)^{-1} P\left(\chi_{ve5}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2}{SSE5}\right) \left(\frac{SSB}{n}\right)^{-1} P\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\beta}^2}{SSB}\right) \\ \times \left(\frac{SST}{n}\right)^{-1} P\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2 + n\sigma_{\tau}^2}{SST}\right), \sigma_{\varepsilon}^2 > 0, \sigma_{\beta}^2 > 0, \sigma_{\tau}^2 > 0 \quad (13)$$

โดยที่  $W_4^{-1} = \Pr\left\{\frac{\chi_{ve5}^2}{\chi_{(n-1)}^2} > \frac{SSE5}{SSB}, \frac{\chi_{ve5}^2}{\chi_{(n-1)}^2} > \frac{SSE5}{SST}\right\}$

$$\begin{aligned}
a_5 &= \left[ \left( \frac{(n-1)(n-2)}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 2 \right)}{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 1 \right)} \right] \\
&\quad - \left[ \left( \frac{(n-1)(n-2)}{2} \right) \times \frac{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 1 \right)}{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) \right)} \right] \\
ve5 &= \left( \frac{(n-1)(n-2)}{a_5} \right) \times \frac{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 1 \right)}{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right)} \\
X_5 &= \frac{SSA}{SSA + SSE5}, \quad MSE5 = \frac{SSE}{a_5 ve5}, \quad SSE5 = (MSE5)(ve5)
\end{aligned}$$

ทำการอินทิเกรตสมการที่ (13) เพื่อบกับ  $\sigma_\beta^2$  เพื่อหาการแยกแยะหลังร่วมของ  $\sigma_\varepsilon^2, \sigma_\tau^2$  คือ

$$\begin{aligned}
p \left( \sigma_\varepsilon^2, \sigma_\tau^2 \middle| \underset{\sim}{Y} \right) &= w_5 (SSE6)^{-1} p \left( \chi_{ve6}^{-2} = \frac{\sigma_\varepsilon^2}{SSE6} \right) \left( \frac{SST}{n} \right)^{-1} p \left( \chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{\sigma_\varepsilon^2 + n\sigma_\tau^2}{SST} \right) \\
&\quad , \sigma_\varepsilon^2 > 0, \sigma_\tau^2 > 0
\end{aligned} \tag{14}$$

$$\begin{aligned}
w_5^{-1} &= \Pr \left\{ \frac{\chi_{ve6}^2}{\chi_{(n-1)}^2} > \frac{SSE6}{SST} \right\} \\
a_6 &= \left[ \left( \frac{ve5}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve5 \right) + 2 \right)}{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve5 \right) + 1 \right)} \right] \\
&\quad - \left[ \left( \frac{ve5}{2} \right) \times \frac{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve5 \right) + 1 \right)}{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}ve5 \right)} \right] \\
ve6 &= \left( \frac{ve5}{a_6} \right) \times \frac{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve5 \right) + 1 \right)}{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}ve5 \right)} \\
X_6 &= \frac{SSB}{SSB + SSE5}, \quad MSE6 = \frac{SSE5}{a_6 ve6}, \quad SSE6 = (MSE6)(ve6)
\end{aligned}$$

ทำการอินทิเกรตสมการที่ (14) เทียบกับ  $\sigma_{\varepsilon}^2$  เพื่อหาการแจกแจงภายหลังของ  $\sigma_{\tau}^2$  คือ

$$P\left(\sigma_{\tau}^2 \mid y\right) \text{ คือ } P\left(\chi_{(n-1)}^{-2} = \frac{MSE6 + n\sigma_{\tau}^2}{SST}\right) \quad (15)$$

จะเห็นได้ว่าสมการที่ (9), (10), (12), (15) เป็นฟังก์ชันที่อยู่ในเทอมของฟังก์ชันการแจกแจงแบบอินเวอร์สไคสแควร์ (Inverted Chisquare  $\chi_v^{-2}$ ) ดังนั้น จึงต้องทำการแปลงฟังก์ชันดังกล่าวเสียก่อนเพื่อที่จะหาฟังก์ชันประมาณการแจกแจงภายหลังของ  $\sigma_{\tau}^2, \sigma_{\alpha}^2, \sigma_{\beta}^2$  และ  $\sigma_{\varepsilon}^2$  ตามลำดับ โดยมีหลักการดังนี้

ทฤษฎี ให้  $y$  เป็นตัวแปรสุ่มต่อเนื่องที่มีฟังก์ชันการแจกแจงความน่าจะเป็นคือ  $f(y)$

ถ้า  $z = v(y)$  เป็นการแจกแจงแบบหนึ่งต่อหนึ่ง (1-1) ที่ส่งจาก A ไปบน B

$$A = \{y \mid f(y) > 0\} \text{ ไปบน } B = \{z \mid f(z) > 0\} \text{ และ}$$

ฟังก์ชันการแจกแจงความน่าจะเป็นของตัวแปรสุ่ม  $y$  คือ

$$g(z) = \begin{cases} f[w(z)] |J| & , z \in B \\ 0 & \text{มีค่าอื่น} \end{cases} = \text{จากเบียนของการแปลงแผนกัน}$$

โดย  $y \sim \chi_{df}^{-2}$  และมีฟังก์ชันความหนาแน่นดังนี้คือ

$$f(y) = \frac{1}{\Gamma\left(\frac{df}{2}\right) 2^{\left(\frac{df}{2}\right)}} y^{-\left(\frac{df}{2}+1\right)} e^{\left(\frac{-1}{2y}\right)}, y > 0$$

การหาฟังก์ชันการแจกแจงภายหลังของ  $\sigma_{\tau}^2$  ได้ดังนี้

$$f(y) = \frac{1}{\Gamma\left(\frac{(n-1)}{2}\right) 2^{\left(\frac{(n-1)}{2}\right)}} y^{-\left(\frac{(n-1)}{2}+1\right)} e^{\left(\frac{-1}{2y}\right)}$$

$$\text{กำหนดให้ } \chi_{(n-1)}^{-2} = y = \frac{MSE6 + n\sigma_\varepsilon^2}{SST}$$

$$\text{และ } J = \frac{dy}{d\sigma_\tau^2} = \frac{n}{SST}$$

ดังนั้นจะได้พิสัยของการแจกแจงภายหลังของ  $\sigma_\tau^2$  คือ

$$g(\sigma_\tau^2) = \frac{1}{\Gamma\left(\frac{(n-1)}{2}\right)2^{\left(\frac{(n-1)}{2}\right)}} \left(\frac{MSE6 + n\sigma_\tau^2}{SST}\right)^{-\left(\frac{(n-1)}{2}+1\right)} e^{\left(\frac{-1}{2\left(\frac{MSE6+n\sigma_\tau^2}{SST}\right)}\right)} \cdot \frac{n}{SST} \quad (16)$$

ในทำนองเดียวกันเราจะได้พิสัยของการแจกแจงภายหลังของ  $\sigma_\alpha^2$  คือ

$$g(\sigma_\alpha^2) = \frac{1}{\Gamma\left(\frac{(n-1)}{2}\right)2^{\left(\frac{(n-1)}{2}\right)}} \left(\frac{MSE4 + n\sigma_\alpha^2}{SSA}\right)^{-\left(\frac{(n-1)}{2}+1\right)} e^{\left(\frac{-1}{2\left(\frac{MSE4+n\sigma_\alpha^2}{SSA}\right)}\right)} \cdot \frac{n}{SSA} \quad (17)$$

พิสัยของการแจกแจงภายหลังของ  $\sigma_\beta^2$  คือ

$$g(\sigma_\beta^2) = \frac{1}{\Gamma\left(\frac{(n-1)}{2}\right)2^{\left(\frac{(n-1)}{2}\right)}} \left(\frac{MSE2 + n\sigma_\beta^2}{SSB}\right)^{-\left(\frac{(n-1)}{2}+1\right)} e^{\left(\frac{-1}{2\left(\frac{MSE2+n\sigma_\beta^2}{SSB}\right)}\right)} \cdot \frac{n}{SSB} \quad (18)$$

พิสัยของการแจกแจงภายหลังของ  $\sigma_\varepsilon^2$  คือ

$$g(\sigma_\varepsilon^2) = \frac{1}{\Gamma\left(\frac{ve3}{2}\right)2^{\left(\frac{ve3}{2}\right)}} \left(\frac{\sigma_\varepsilon^2}{SSE3}\right)^{-\left(\frac{ve3}{2}+1\right)} e^{\left(\frac{-1}{2\left(\frac{\sigma_\varepsilon^2}{SSE3}\right)}\right)} \cdot \frac{1}{SSE3} \quad (19)$$

### 2.2.2 การประมาณค่าแบบจุดขององค์ประกอบความแปรปรวน

ให้วิธีฐานนิยม (Mode) ในกรณหาค่าประมาณแบบจุด ซึ่งเป็นวิธีการหาค่าประมาณขององค์ประกอบความแปรปรวนที่ทำให้พังก์ชันการแจกแจงภายหลังของมีค่ามากสุด โดยการอนุพันธ์พังก์ชันการแจกแจงภายหลังขององค์ประกอบความแปรปรวนที่ได้จากสมการที่ (16), (17), (18) และ (19) แล้วกำหนดให้เท่ากับ 0 ดังนี้คือ

1) กรณหาค่าประมาณแบบจุดของ  $\sigma_{\tau}^2$

$$\text{จาก } g(\sigma_{\tau}^2) = \frac{1}{\Gamma\left(\frac{(n-1)}{2}\right)2^{\frac{(n-1)}{2}}} \left( \frac{MSE6 + n\sigma_{\tau}^2}{SST} \right)^{-\frac{(n-1)+1}{2}} e^{\frac{-1}{2\left(\frac{MSE6+n\sigma_{\tau}^2}{SST}\right)}} \cdot \frac{n}{SST}$$

เพื่อให้ง่ายต่อการอนุพันธ์ เรากำหนดให้

$$k = \frac{1}{\frac{n-1}{\Gamma\left(\frac{n-1}{2}\right)2^{\frac{n-1}{2}}}}, \quad A_T = \frac{MSE6}{SST}, \quad B_T = \frac{n}{SST}, \quad C_T = -\left(\frac{n-1}{2} + 1\right)$$

$$\text{ดังนั้น } g(\sigma_{\tau}^2) = k(A_T + B_T\sigma_{\tau}^2)^{C_T} e^{\frac{-1}{2(A_T + B_T\sigma_{\tau}^2)}} \cdot B_T$$

จะเห็นพังก์ชันอยู่ในรูปวงค์ซึ่งกำลัง เพื่อให้ง่ายต่อการอนุพันธ์ เรา take  $\ln(g(\sigma_{\tau}^2))$  และอนุพันธ์พังก์ชันลอการิทึมให้เท่ากับ 0 ดังนี้คือ

$$\ln(g(\sigma_{\tau}^2)) = \ln k + C_T \ln(A_T + B_T\sigma_{\tau}^2) - \frac{1}{2(A_T + B_T\sigma_{\tau}^2)} \ln e + \ln B_T$$

$$\frac{d}{d\sigma_{\tau}^2} \ln(g(\sigma_{\tau}^2)) = \frac{B_T C_T}{A_T + B_T\sigma_{\tau}^2} + \frac{B_T}{2(A_T + B_T\sigma_{\tau}^2)^2} = 0$$

$$\sigma_{\tau}^2 = -\frac{1}{2B_T C_T} - \frac{A_T}{B_T}$$

ดังนั้น ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ  $\sigma_{\tau}^2$  คือ

$$\hat{\sigma}_{\tau}^2 = \frac{1}{n} \left( \frac{SST}{\frac{(n-1)}{2} + 2} - MSE6 \right)$$

ในทำนองเดียวกัน สามารถหาค่าประมาณแบบจุดขององค์ประกอบความแปรปรวนตัวอื่นได้ดังนี้คือ

ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ  $\sigma_{\alpha}^2$  คือ

$$\hat{\sigma}_{\alpha}^2 = \frac{1}{n} \left( \frac{\frac{SSA}{(n-1)+2}}{MSE4} - MSE4 \right)$$

ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ  $\sigma_{\beta}^2$  คือ

$$\hat{\sigma}_{\beta}^2 = \frac{1}{n} \left( \frac{\frac{SSB}{(n-1)+2}}{MSE2} - MSE2 \right)$$

ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ  $\sigma_{\varepsilon}^2$  คือ

$$\hat{\sigma}_{\varepsilon}^2 = \frac{SSE3}{(ve3+2)}$$

### 2.2.3 การประมาณค่าแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวน

ในหัวข้อที่ 2.2.1 หน้า 14 ทำให้ทราบฟังก์ชันการประมาณการแยกเฉพาะหลังขอบของ  $\sigma_{\tau}^2, \sigma_{\alpha}^2, \sigma_{\beta}^2$  และ  $\sigma_{\varepsilon}^2$  และทำการอนิพิเกรต  $g(\sigma_{\tau}^2), g(\sigma_{\alpha}^2), g(\sigma_{\beta}^2)$  และ  $g(\sigma_{\varepsilon}^2)$  เพื่อหาช่วงความเชื่อถือ (Credible Interval)  $(1-\alpha)100\%$  สำหรับองค์ประกอบความแปรปรวนต่างๆ ดังนี้คือ

ช่วงความเชื่อถือ  $(1-\alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\tau}^2$  คือ

$$\int_0^{L_t} g(\sigma_{\tau}^2) d\sigma_{\tau}^2 = \frac{\alpha}{2} < \sigma_{\tau}^2 < \int_{U_t}^{\infty} g(\sigma_{\tau}^2) d\sigma_{\tau}^2 = 1 - \frac{\alpha}{2}$$

ช่วงความเชื่อถือ  $(1-\alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\alpha}^2$  คือ

$$\int_0^{L_a} g(\sigma_{\alpha}^2) d\sigma_{\alpha}^2 = \frac{\alpha}{2} < \sigma_{\alpha}^2 < \int_{U_a}^{\infty} g(\sigma_{\alpha}^2) d\sigma_{\alpha}^2 = 1 - \frac{\alpha}{2}$$

ช่วงความเชื่อถือ  $(1-\alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\beta}^2$  คือ

$$\int_0^{L_b} g(\sigma_{\beta}^2) d\sigma_{\beta}^2 = \frac{\alpha}{2} < \sigma_{\beta}^2 < \int_{U_b}^{\infty} g(\sigma_{\beta}^2) d\sigma_{\beta}^2 = 1 - \frac{\alpha}{2}$$

และช่วงความเชื่อถือ  $(1 - \alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\varepsilon}^2$  คือ

$$\int_0^{L_e} g(\sigma_{\varepsilon}^2) d\sigma_{\varepsilon}^2 = \frac{\alpha}{2} < \sigma_{\varepsilon}^2 < \int_{U_e}^{\infty} g(\sigma_{\varepsilon}^2) d\sigma_{\varepsilon}^2 = 1 - \frac{\alpha}{2}$$

## 2.3 เกณฑ์ที่ใช้ในการเปรียบเทียบวิธีการประมาณทั้ง 2 วิธี

### 2.3.1 การประมาณแบบจุด

การเปรียบเทียบวิธีการประมาณค่าแบบจุดขององค์ประกอบความแปรปรวนสำหรับตัวแบบตามสแก้วร์จะพิจารณาโดยการเปรียบเทียบขนาดเด็กเตอร์ขององค์ประกอบความแปรปรวนระหว่างค่าประมาณของพารามิเตอร์ที่ศึกษา กับค่าจริงของขององค์ประกอบความแปรปรวน ซึ่งเรียกเกณฑ์นี้ว่า ระยะทางยุคลิด (Euclidean Distance) เฉลี่ย โดยสมมติให้องค์ประกอบความแปรปรวนแต่ละตัวเป็นอิสระจากกัน ซึ่งมีสูตรดังนี้

#### วิธีคลาสสิก

$(EuCl)_i$  = ระยะทางยุคลิดการทดลองที่  $i$  ของวิธีคลาสสิก

$$\begin{aligned} &= \|(\hat{\theta}_{\tilde{\alpha}_c}, -\hat{\theta}_{\tilde{\alpha}_i})\| \\ &= \sqrt{(\hat{\sigma}_{\tau_c}^2 - \sigma_{\tau_i}^2)^2 + (\hat{\sigma}_{\alpha_c}^2 - \sigma_{\alpha_i}^2)^2 + (\hat{\sigma}_{\beta_c}^2 - \sigma_{\beta_i}^2)^2 + (\hat{\sigma}_{\varepsilon_c}^2 - \sigma_{\varepsilon_i}^2)^2} \end{aligned}$$

$\overline{EuCl}$  = ระยะทางยุคลิดเฉลี่ยของวิธีคลาสสิก

$$\overline{EuCl} = \frac{\sum_{i=1}^L (EuCl)_i}{L}$$

#### วิธีเบส์

$(EuB)_i$  = ระยะทางยุคลิดการทดลองที่  $i$  ของวิธีเบส์

$$\begin{aligned} &= \|(\hat{\theta}_{\tilde{\alpha}_B}, -\hat{\theta}_{\tilde{\alpha}_i})\| \\ &= \sqrt{(\hat{\sigma}_{\tau_B}^2 - \sigma_{\tau_i}^2)^2 + (\hat{\sigma}_{\alpha_B}^2 - \sigma_{\alpha_i}^2)^2 + (\hat{\sigma}_{\beta_B}^2 - \sigma_{\beta_i}^2)^2 + (\hat{\sigma}_{\varepsilon_B}^2 - \sigma_{\varepsilon_i}^2)^2} \end{aligned}$$

$\overline{EuB}$  = ระยะทางยุคลิดเฉลี่ยของวิธีคลาสสิก

$$\overline{EuB} = \frac{\sum_{i=1}^L (EuB)_i}{L}$$

โดยที่  $\hat{\theta}_i$  คือ เวกเตอร์ค่าจริงขององค์ประกอบความแปรปรวน

$\hat{\theta}_{C_i}$  คือ เวกเตอร์ค่าประมาณขององค์ประกอบความแปรปรวนวิธีคลาสสิก

$\hat{\theta}_{B_i}$  คือ เวกเตอร์ค่าประมาณขององค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบส

$$\text{ดัง} \quad \hat{\theta}_{C_i} = \begin{pmatrix} \hat{\sigma}_{\tau_c}^2 \\ \hat{\sigma}_{\alpha_c}^2 \\ \hat{\sigma}_{\beta_c}^2 \\ \hat{\sigma}_{\varepsilon_c}^2 \end{pmatrix}, \quad \hat{\theta}_{B_i} = \begin{pmatrix} \hat{\sigma}_{\tau_B}^2 \\ \hat{\sigma}_{\alpha_B}^2 \\ \hat{\sigma}_{\beta_B}^2 \\ \hat{\sigma}_{\varepsilon_B}^2 \end{pmatrix}, \quad \hat{\theta}_i = \begin{pmatrix} \sigma_{\tau_i}^2 \\ \sigma_{\alpha_i}^2 \\ \sigma_{\beta_i}^2 \\ \sigma_{\varepsilon_i}^2 \end{pmatrix}$$

และ i คือ ค่าเริ่มต้นในการหาค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ย

L คือ จำนวนการทดลองทั้งหมดที่ทำให้ระยะทางยุคลิดเฉลี่ยถูเข้าสู่ค่าคงที่

ดังนั้น ถ้าวิธีการใดที่ให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยต่ำกว่าก็จะเป็นวิธีการประมาณที่ดีกว่าในภาพรวมของการประมาณนั้นแสดงว่าค่าประมาณขององค์ประกอบความแปรปรวนที่ได้มีค่าโดยส่วนใหญ่ใกล้เคียงค่าจริงขององค์ประกอบความแปรปรวนมากกว่า

### 2.3.2 การประมาณแบบซ่วง

การเปรียบเทียบวิธีการประมาณแบบซ่วงขององค์ประกอบความแปรปรวนสำหรับตัวแบบ寥ตินสแควร์ โดยพิจารณาจากค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งของการทดลอง (Experimentwise Error Rate) กับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ซึ่งมีค่าดังนี้

$$\text{อัตราของความผิดพลาด} = \frac{\text{จำนวนการทดลองอย่างน้อย } 1 \text{ องค์ประกอบความแปรปรวนไม่ครอบคลุมค่าจริง}}{\text{จำนวนการทดลองทั้งหมด}}$$

$$\begin{aligned} \text{ความน่าจะเป็นของ} &= \Pr(\text{อย่างน้อย } 1 \text{ องค์ประกอบความแปรปรวนไม่ครอบคลุมค่าจริง}) \\ \text{ข้อผิดพลาดแบบที่ } 1 &= 1 - \Pr(\text{ทุกองค์ประกอบความแปรปรวนครอบคลุมค่าจริง}) \\ &= 1 - \prod_{i=1}^m (1 - \alpha_i) \\ \text{โดยที่ } m &\text{ คือ จำนวนองค์ประกอบความแปรปรวน ซึ่งในที่นี้มีค่าเท่ากับ } 4 \end{aligned}$$

กำหนดให้ระดับนัยสำคัญ ( $\alpha$ ) เท่ากับ 0.01 ได้ความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 เท่ากับ  $1-(1-0.01)^4 = 0.0394$

และระดับนัยสำคัญ ( $\alpha$ ) เท่ากับ 0.05 ได้ความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 เท่ากับ  $1-(1-0.05)^4 = 0.1855$

เมื่อคำนวณค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีแล้วนำค่าที่ได้มาเปรียบเทียบกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ซึ่งถ้าวิธีการใดมีค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองใกล้เคียงกับค่าดังกล่าวข้างต้น วิธีการนั้นก็จะเป็นวิธีการที่ดีกว่าในเชิงสถิติ

นั่นแสดงว่าค่าประมาณแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวนของวิธีการนั้นครอบคลุมค่าจริงได้ดีกว่า

สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



การวิจัยครั้งนี้ต้องการศึกษาและเปรียบเทียบวิธีการประมาณองค์ประกอบโดยรวมสำหรับตัวแบบลาตินสแควร์ 2 วิธี คือ วิธีคลาสสิกและวิธีเบส โดยมีขั้นตอนในการวิจัย 3 ขั้นตอน ซึ่งขั้นตอนแรกคือ การสร้างรูปแบบการแจกแจงของประชากรแบบปกติ ขั้นตอนที่สองคือ การคำนวณหาค่าประมาณแบบจุดขององค์ประกอบความแปรปรวน โดยใช้ระบบทางยุคลิดเฉลี่ยเป็นเกณฑ์ในการเปรียบเทียบ และในขั้นตอนสุดท้าย คือ การหาค่าประมาณแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวน โดยใช้อัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองเป็นเกณฑ์ในการเปรียบเทียบ ซึ่งในการวิจัยทั้ง 3 ขั้นตอน จะนำเสนอดังต่อไปนี้

### 3.1 การสร้างรูปแบบการแจกแจงของประชากรแบบปกติ

ในการวิจัยครั้งนี้ได้ทำการสร้างการแจกแจงของประชากรแบบปกติ ด้วยเทคนิค nondigital โดยใช้ภาษา Mathematica 4.0 และประมวลผลด้วยเครื่อง PC (Personal Computer) ซึ่งการสร้างการแจกแจงแบบปกติจะต้องใช้ตัวเลขสุ่ม Random Number ที่มีการแจกแจงสม่ำเสมอ (Uniform) ในช่วง (0,1) เป็นพื้นฐาน ดังนั้นคุณสมบัติของตัวเลขสุ่มที่ดีควรประกอบด้วย

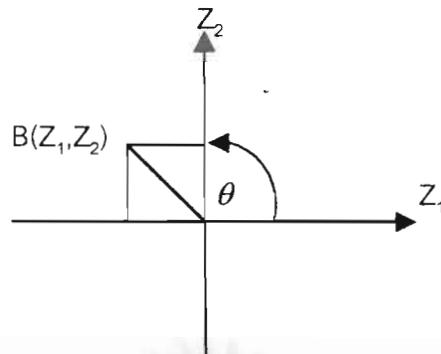
- ตัวเลขที่ได้มีลักษณะการกระจายของความกว้างเป็นแบบสม่ำเสมอ (Uniform)
- ตัวเลขที่ได้เป็นอิสระแก่กัน
- อนุกรมของตัวเลขที่ได้สามารถซ้ำเดิมได้ (Reproducible)
- ขนาดของความยาวของอนุกรมตัวเลขไม่ซ้ำต้องยาวพอสำหรับการใช้งาน

สำหรับการสร้างตัวเลขสุ่มในฟังก์ชัน Random โดยกำหนดค่าเริ่มต้นของตัวเลขสุ่ม (SeedRandom) มีค่าเท่ากับ 5 โดยมีรายละเอียดในการสร้างการแจกแจงปกติเป็นดังนี้

#### การสร้างการแจกแจงปกติ $N(\mu, \sigma^2)$

การผลิตตัวเลขสุ่มที่มีการแจกแจงแบบปกติใช้วิธีการของ Box Muller(1958)<sup>1</sup> โดยผลิตเลขสุ่มที่มีการแจกแจงปกติมาตรฐาน  $N(0,1)$  พิริ่งกัน 2 ค่าและแต่ละค่าเป็นอิสระกันโดยใช้ตัวผลิต(generator)  $Z_1$  และ  $Z_2$  พิจารณาดังรูปต่อไปนี้

<sup>1</sup>Box,G.E.P., and M.E. Muller,"A Note on the Generation of Random Normal Deviates" in Ann. Math. Statistics 29 (1958) : pp.610-611.



พิจารณาจากรูปจะได้

$$Z_1 = B \cos(\theta) \quad (1)$$

$$Z_2 = B \sin(\theta) \quad (2)$$

เนื่องจาก  $B^2 = Z_1^2 + Z_2^2$  มีการแจกแจงไคสแควร์ด้วยระดับความเป็นอิสระ 2 และเทียบเท่ากับการแจกแจงชี้กำลัง (Exponential) ค่าเฉลี่ยเท่ากับ 2 โดยใช้วิธีการแปลงผกผัน (Transformation) สามารถสร้างเลขสุ่มที่มีการแจกแจงชี้กำลัง (Exponential) ได้ดังนี้

$$B = (-2 \ln g)^{\frac{1}{2}} \quad (3)$$

เมื่อ  $g$  เป็นเลขสุ่มที่มีการแจกแจงสม่ำเสมอ (Uniform) ในช่วง  $(0,1)$

จากการสมมติของการแจกแจงปกติ (Normal) จะได้ว่า  $\mu$  มีการแจกแจงสม่ำเสมอ ระหว่าง  $0$  ถึง  $\pi$  เ雷เดียน และรัศมี  $B$  ทำมุกกับ  $\theta$  เป็นอิสระกัน จาก (1),(2) และ (3) เราสามารถสร้างเลขสุ่มที่มีการแจกแจงปกติมาตฐาน จากเลขสุ่ม 2 ชุด  $g_1$  และ  $g_2$  กล่าวคือ

$$Z_1 = (-2 \ln g_1)^{\frac{1}{2}} \cos(2\pi g_2)$$

$$Z_2 = (-2 \ln g_1)^{\frac{1}{2}} \sin(2\pi g_2)$$

ซึ่ง  $g_1$  และ  $g_2$  เป็นตัวเลขสุ่มที่สร้างจากฟังก์ชัน Random เมื่อได้เลขสุ่มที่มีการแจกแจงปกติ มาตรฐานแล้ว จะทำการแปลงค่าเลขสุ่มดังกล่าวโดยอาศัยฟังก์ชัน

$$gn_1 = \mu + \sigma Z_1$$

$$gn_2 = \mu + \sigma Z_2$$

ซึ่งจะได้ก่า  $gn_1$  และ  $gn_2$  มีการแจกแจงปกติด้วยค่าเฉลี่ยเท่ากับ  $\mu$  และมีความแปรปรวนเท่ากับ  $\sigma^2$  นั่นคือ  $gn_i \sim N(\mu, \sigma^2)$  :  $i=1,2$

ในงานวิจัยครั้งกำหนดให้

$$Y_{ijk} = \mu + \tau_i + \alpha_j + \beta_k + \varepsilon_{ijk}$$

และกำหนดให้  $\tau_i, \alpha_j, \beta_k, \varepsilon_{ijk}$  เป็นตัวแปรสุ่มที่มีการแจกแจงแบบปกติที่เป็นอิสระกันด้วย  
 $E(\tau_i) = E(\alpha_j) = E(\beta_k) = E(\varepsilon_{ijk}) = 0$  และ

$$Var(\tau_i) = \sigma_\tau^2, Var(\alpha_j) = \sigma_\alpha^2, Var(\beta_k) = \sigma_\beta^2, Var(\varepsilon_{ijk}) = \sigma_\varepsilon^2$$

โดย  $\sigma_\tau^2 = \sigma_\alpha^2 = \sigma_\beta^2 = k\sigma_\varepsilon^2$  ซึ่ง  $k$  เป็นค่าจำนวนเต็มคงที่  
 ดังนั้นเราจะได้ค่า  $Y_{ijk}$  ซึ่งเป็นค่าสังเกตในการทดลองนั้นๆ

### 3.2 การคำนวณค่าประมาณแบบจุดขององค์ประกอบความแปรปรวน

เมื่อสร้างข้อมูล  $Y_{ijk}$  ที่เป็นไปตามข้อกำหนดข้างต้นได้แล้วนำไปคำนวณหาค่าประมาณ  
 แบบจุด

#### 3.2.1 วิธีคลาสสิก แสดงได้ดังนี้

$$\text{ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ } \sigma_\tau^2 \text{ คือ } \hat{\sigma}_\tau^2 = \frac{MST - MSE}{n}$$

$$\text{ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ } \sigma_\alpha^2 \text{ คือ } \hat{\sigma}_{\alpha\beta}^2 = \frac{MSA - MSE}{n}$$

$$\text{ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ } \sigma_\beta^2 \text{ คือ } \hat{\sigma}_\beta^2 = \frac{MSB - MSE}{n}$$

$$\text{ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ } \sigma_\varepsilon^2 \text{ คือ } \hat{\sigma}_\varepsilon^2 = MSE$$

#### 3.2.2 วิธีเบส์ แสดงได้ดังนี้

$$\text{ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ } \sigma_\tau^2 \text{ คือ } \hat{\sigma}_\tau^2 = \frac{1}{n} \left( \frac{\frac{SST}{(n-1)} + 2}{2} - MSE \right)$$

โดยที่

$$MSE6 = \frac{SSE5}{a_6 ve6}$$

$$\begin{aligned} a_6 &= \left[ \left( \frac{ve5}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve5 \right) + 2 \right)}{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve5 \right) + 1 \right)} \right] \\ &\quad - \left[ \left( \frac{ve5}{2} \right) \times \frac{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve5 \right) + 1 \right)}{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}ve5 \right)} \right] \end{aligned}$$

$$ve6 = \left( \frac{ve5}{a_6} \right) \times \frac{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve5 \right) + 1 \right)}{I_{X_6} \left( \frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}ve5 \right)}, \quad X_6 = \frac{SSB}{SSB + SSE5}$$

$$SSE5 = (MSE5)(ve5), \quad MSE5 = \frac{SSE}{a_5 ve5}$$

$$\begin{aligned} a_5 &= \left[ \left( \frac{(n-1)(n-2)}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 2 \right)}{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 1 \right)} \right] \\ &\quad - \left[ \left( \frac{(n-1)(n-2)}{2} \right) \times \frac{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 1 \right)}{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) \right)} \right] \end{aligned}$$

$$ve5 = \left( \frac{(n-1)(n-2)}{a_5} \right) \times \frac{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 1 \right)}{I_{X_5} \left( \frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right)}, \quad X_5 = \frac{SSA}{SSA + SSE5}$$

ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ  $\sigma_\alpha^2$  คือ

$$\hat{\sigma}_\alpha^2 = \frac{1}{n} \left( \frac{SSA}{\frac{(n-1)}{2} + 2} - MSE4 \right)$$

โดยที่

$$MSE4 = \frac{SSE1}{a_4 ve4}$$

$$a_4 = \left[ \left( \frac{ve1}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_4} \left( \frac{1}{2}(n-1), (ve1) + 2 \right)}{I_{X_4} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve1 \right) + 1 \right)} \right] - \left[ \left( \frac{ve1}{2} \right) \times \frac{I_{X_4} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve1 \right) + 1 \right)}{I_{X_4} \left( \frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}ve1 \right)} \right]$$

$$ve4 = \left( \frac{ve1}{a_4} \right) \times \frac{I_{X_4} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve1 \right) + 1 \right)}{I_{X_4} \left( \frac{1}{2}(n-1), ve1 \right)}, \quad X_4 = \frac{SSB}{SSB + SSE1}$$

$$SSE1 = (MSE1)(ve1), \quad MSE1 = \frac{SSE}{a_1 ve1}$$

$$a_1 = \left[ \left( \frac{(n-1)(n-2)}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_1} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 2 \right)}{I_{X_1} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 1 \right)} \right]$$

$$- \left[ \left( \frac{(n-1)(n-2)}{2} \right) \times \frac{I_{X_1} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 1 \right)}{I_{X_1} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) \right)} \right]$$

$$ve1 = \left( \frac{(n-1)(n-2)}{a_1} \right) \times \frac{I_{X_1} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right) + 1 \right)}{I_{X_1} \left( \frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}(n-1)(n-2) \right)}, \quad X_1 = \frac{SST}{SST + SSE}$$

ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ  $\sigma_\beta^2$  คือ

$$\hat{\sigma}_\beta^2 = \frac{1}{n} \left( \frac{SSB}{\frac{(n-1)}{2} + 2} - MSE2 \right)$$

โดยที่

$$MSE2 = \frac{SSE1}{a_2 ve2}$$

$$a_2 = \left[ \left( \frac{ve1}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_2} \left( \frac{1}{2}(n-1), (ve1) + 2 \right)}{I_{X_2} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve1 \right) + 1 \right)} \right] - \left[ \left( \frac{ve1}{2} \right) \times \frac{I_{X_2} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve1 \right) + 1 \right)}{I_{X_2} \left( \frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}ve1 \right)} \right]$$

$$ve2 = \left( \frac{ve1}{a_2} \right) \times \frac{I_{X_2} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve1 \right) + 1 \right)}{I_{X_2} \left( \frac{1}{2}(n-1), ve1 \right)}, \quad X_2 = \frac{SSA}{SSA + SSE1}$$

ค่าประมาณแบบจุดสำหรับ  $\sigma_\varepsilon^2$  คือ

$$\hat{\sigma}_\varepsilon^2 = \frac{SSE3}{(ve3 + 2)}$$

โดยที่

$$SSE3 = (MSE3)(ve3), \quad MSE3 = \frac{SSE1}{a_3 ve3}$$

$$a_3 = \left[ \left( \frac{ve2}{2} + 1 \right) \times \frac{I_{X_3} \left( \frac{1}{2}(n-1), (ve2) + 2 \right)}{I_{X_3} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve2 \right) + 1 \right)} \right] - \left[ \left( \frac{ve2}{2} \right) \times \frac{I_{X_3} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve2 \right) + 1 \right)}{I_{X_3} \left( \frac{1}{2}(n-1), \frac{1}{2}ve2 \right)} \right]$$

$$ve3 = \left( \frac{ve2}{a_3} \right) \times \frac{I_{X_3} \left( \frac{1}{2}(n-1), \left( \frac{1}{2}ve2 \right) + 1 \right)}{I_{X_3} \left( \frac{1}{2}(n-1), ve2 \right)}, \quad X_3 = \frac{SSB}{SSB + SSE2}$$

### 3.2.3 การคำนวณหาระยะทางยุคลิดเฉลี่ย

วิธีคลาสสิก

$(EuCl)_i =$  ระยะทางยุคลิดการทดลองที่  $i$  ของวิธีคลาสสิก

$$= \sqrt{(\hat{\sigma}_{\tau_{c_i}}^2 - \sigma_{\tau_i}^2)^2 + (\hat{\sigma}_{\alpha_{c_i}}^2 - \sigma_{\alpha_i}^2)^2 + (\hat{\sigma}_{\beta_{c_i}}^2 - \sigma_{\beta_i}^2)^2 + (\hat{\sigma}_{\varepsilon_{c_i}}^2 - \sigma_{\varepsilon_i}^2)^2}$$

$\overline{\text{EuCl}}$  = ระยะทางยุคลิตเดลี่ของวิธีคลาสสิก

$$= \frac{\sum_{i=1}^L (\text{EuCl})_i}{L}$$

วิธีเบส

$(\text{EuB})_i$  = ระยะทางยุคลิตการทดลองที่  $i$  ของวิธีเบส

$$= \sqrt{(\sigma_{\tau_{B_i}}^2 - \sigma_{\tau_i}^2)^2 + (\sigma_{\alpha_{B_i}}^2 - \sigma_{\alpha_i}^2)^2 + (\sigma_{\beta_{B_i}}^2 - \sigma_{\beta_i}^2)^2 + (\sigma_{\varepsilon_{B_i}}^2 - \sigma_{\varepsilon_i}^2)^2}$$

$\overline{\text{EuB}}$  = ระยะทางยุคลิตเดลี่ของวิธีคลาสสิก

$$= \frac{\sum_{i=1}^L (\text{EuB})_i}{L}$$

โดยที่  $i$  คือ ค่าเริ่มต้นในการหาค่าระยะทางยุคลิตเดลี่

$L$  คือ จำนวนการทดลองทั้งหมดที่ทำให้ระยะทางยุคลิตเดลี่ลู่เข้าสู่ค่าคงที่

ดังนั้น ถ้าวิธีการใดที่ให้ค่าระยะทางยุคลิตเดลี่ต่ำกว่าก็จะเป็นวิธีการประมาณที่ดีกว่าในภาพรวมของการประมาณ นั้นแสดงว่าค่าประมาณขององค์ประกอบความแปรปรวนที่ได้มีค่าโดยส่วนใหญ่ใกล้เคียงค่าจริงขององค์ประกอบความแปรปรวนมากกว่า

### 3.3 การคำนวณค่าประมาณแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวน

#### 3.3.1 วิธีคลาสสิก

ช่วงความเชื่อมั่น  $(1 - \alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\tau}^2$  คือ  $\frac{r_t \hat{\sigma}_{\tau}^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, r_t}^2} \leq \sigma_{\alpha}^2 \leq \frac{r_t \hat{\sigma}_{\tau}^2}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r_t}^2}$

$$\text{โดยที่ } \hat{\sigma}_{\tau}^2 = \frac{MST - MSE}{n}, r_t = \frac{(MST - MSE)^2}{\frac{MST^2}{n-1} - \frac{MSE^2}{n-2}}$$

ช่วงความเชื่อมั่น  $(1 - \alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\alpha}^2$  คือ  $\frac{r_a \hat{\sigma}_{\alpha}^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, r_a}^2} \leq \sigma_{\alpha}^2 \leq \frac{r_a \hat{\sigma}_{\alpha}^2}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r_a}^2}$

$$\text{โดยที่ } \hat{\sigma}_{\alpha}^2 = \frac{MSA - MSE}{n}, r_a = \frac{\frac{(MSA - MSE)^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, r_b}^2}}{\frac{(n-1)}{(n-1)(n-2)}}$$

ช่วงความเชื่อมั่น  $(1-\alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\beta}^2$  คือ  $\frac{r_b \hat{\sigma}_{\beta}^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, r_b}^2} \leq \sigma_{\beta}^2 \leq \frac{r_b \hat{\sigma}_{\beta}^2}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, r_b}^2}$

$$\text{โดยที่ } \hat{\sigma}_{\beta}^2 = \frac{MSB - MSE}{n}, r_b = \frac{\frac{(MSB - MSE)^2}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, r_b}^2}}{\frac{(n-1)}{(n-1)(n-2)}}$$

และช่วงความเชื่อมั่น  $(1-\alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\varepsilon}^2$  คือ  $\frac{SSE}{\chi_{\frac{\alpha}{2}, (n-1)(n-2)}^2} \leq \sigma_{\varepsilon}^2 \leq \frac{SSE}{\chi_{1-\frac{\alpha}{2}, (n-1)(n-2)}^2}$

### 3.3.2 วิธีเบส์

ช่วงความเชื่อถือ  $(1-\alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\tau}^2$  คือ

$$\int_0^{Lt} g(\sigma_{\tau}^2) d\sigma_{\tau}^2 = \frac{\alpha}{2} < \sigma_{\tau}^2 < \int_{Ut}^{\infty} g(\sigma_{\tau}^2) d\sigma_{\tau}^2 = 1 - \frac{\alpha}{2}$$

ช่วงความเชื่อถือ  $(1-\alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\alpha}^2$  คือ

$$\int_0^{La} g(\sigma_{\alpha}^2) d\sigma_{\alpha}^2 = \frac{\alpha}{2} < \sigma_{\alpha}^2 < \int_{Ub}^{\infty} g(\sigma_{\alpha}^2) d\sigma_{\alpha}^2 = 1 - \frac{\alpha}{2}$$

ช่วงความเชื่อถือ  $(1-\alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\beta}^2$  คือ

$$\int_0^{Lb} g(\sigma_{\beta}^2) d\sigma_{\beta}^2 = \frac{\alpha}{2} < \sigma_{\beta}^2 < \int_{Ub}^{\infty} g(\sigma_{\beta}^2) d\sigma_{\beta}^2 = 1 - \frac{\alpha}{2}$$

และช่วงความเชื่อถือ  $(1-\alpha)100\%$  สำหรับ  $\sigma_{\varepsilon}^2$  คือ

$$\int_0^{Le} g(\sigma_{\varepsilon}^2) d\sigma_{\varepsilon}^2 = \frac{\alpha}{2} < \sigma_{\varepsilon}^2 < \int_{Ue}^{\infty} g(\sigma_{\varepsilon}^2) d\sigma_{\varepsilon}^2 = 1 - \frac{\alpha}{2}$$

### 3.3.3 การคำนวณหาอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลอง

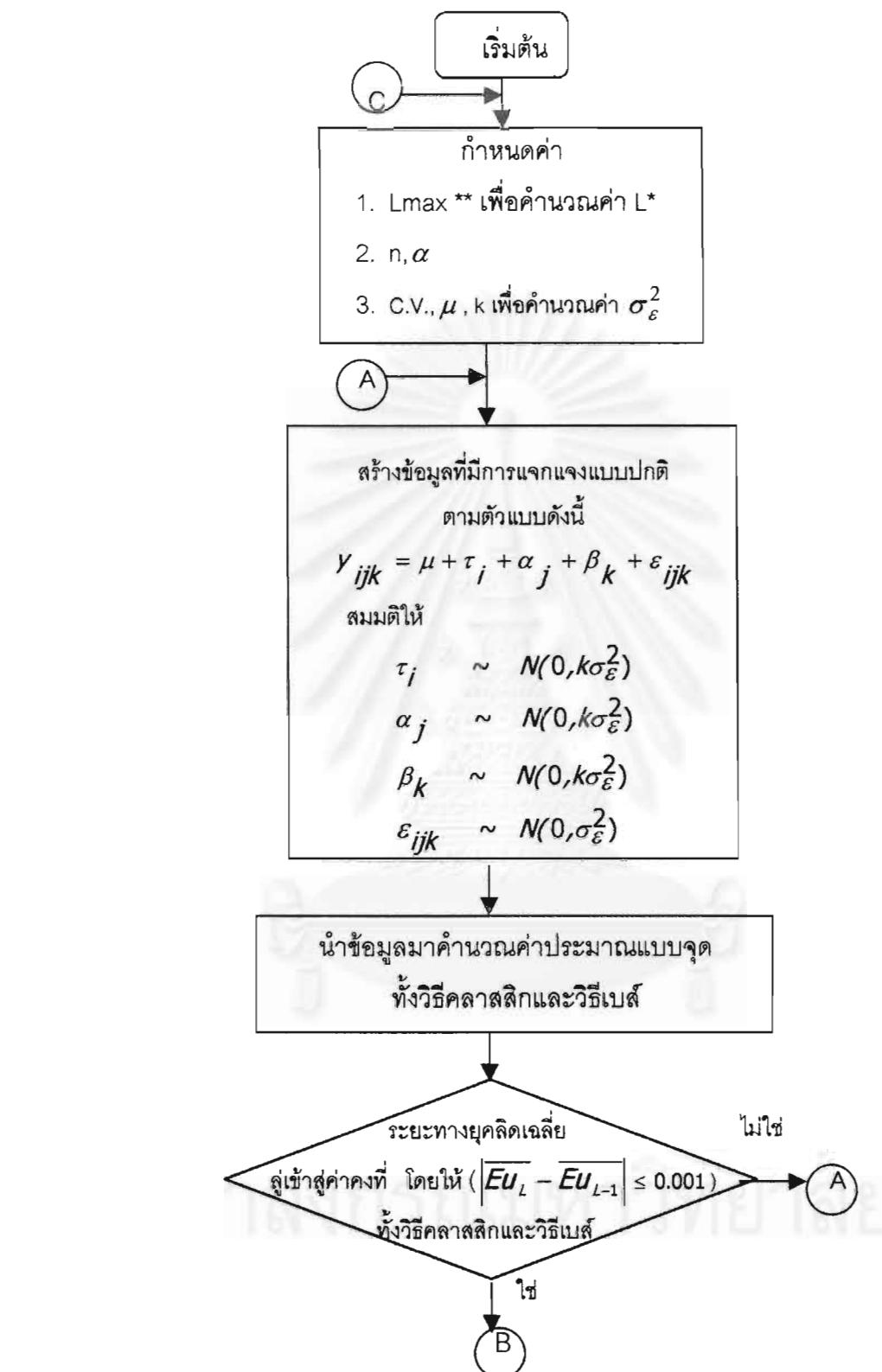
$$\text{อัตราความผิดพลาด} = \frac{\text{จำนวนการทดลองอย่างน้อย } 1 \text{ องค์ประกอบความแบบปานไปครอบคลุมค่าจริง}}{\text{จำนวนการทดลองทั้งหมด}}$$

เมื่อคำนวณค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีแล้วนำค่าที่ได้มาเปรียบเทียบกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ณ ระดับนัยสำคัญ  $\alpha = 0.01, 0.05$  เท่ากับ 0.0394 และ 0.18549 ตามลำดับ ถ้าวิธีการใดมีค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองใกล้เคียงค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 มากกว่าวิธีการนั้นก็จะเป็นวิธีการที่ดีกว่าในเชิงสถิติ

โดยมีขั้นตอนในการทำงานของโปรแกรมดังนี้

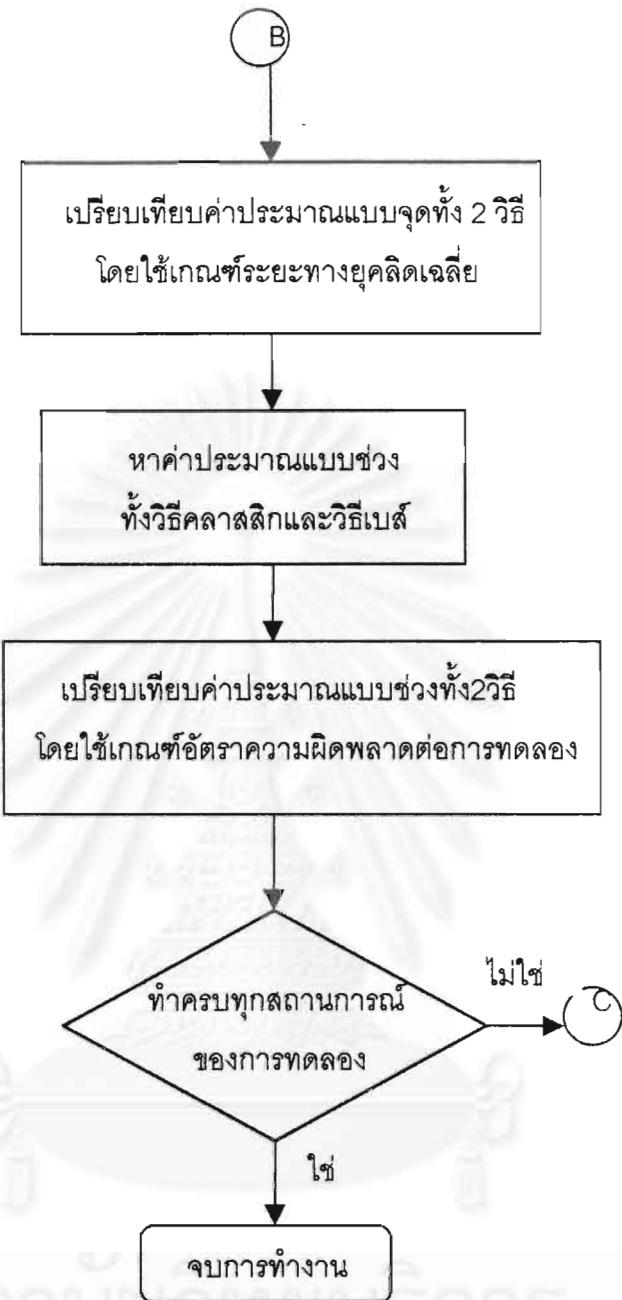
สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

รู้จักตอนในการทำงานของโปรแกรม



\*\* จำนวนการทดลองทั้งหมด

\* จำนวนการทดลองที่ทำให้ค่าประมาณแบบจุดมีค่าเป็นบวก



## ผลการวิเคราะห์ข้อมูล



การเปรียบเทียบวิธีการประมาณค่าองค์ประกอบความแปรปรวนสำหรับตัวแบบลาติน สแคร์ทั้ง 2 วิธี คือ การประมาณค่าวิธีคลาสิก (Classical Estimation) และการประมาณค่าวิธีเบส (Bayesian Estimation) เกณฑ์ที่ใช้ในการเปรียบเทียบวิธีการประมาณทั้ง 2 วิธีแบ่งเป็น 2 ขั้นตอน คือ ในขั้นตอนแรกใช้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยเป็นเกณฑ์ในการเปรียบเทียบการประมาณค่าแบบจุดขององค์ประกอบความแปรปรวน นั่นคือ ถ้าการประมาณแบบได้ให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยต่างกว่าก็จะเป็นวิธีการประมาณที่ดีกว่าในการประมาณ ซึ่งแสดงว่าค่าประมาณขององค์ประกอบความแปรปรวนแบบจุดที่ได้มีค่าโดยส่วนใหญ่ใกล้เคียงค่าจริงขององค์ประกอบความแปรปรวนนั้น และในขั้นตอนสุดท้ายใช้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหน่วยของการทดลองเป็นเกณฑ์ในการเปรียบเทียบวิธีการประมาณค่าแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวน นั่นคือถ้าวิธีการได้มีค่าอัตราความผิดพลาดต่อหน่วยของการทดลองใกล้เคียงกับค่าความน่าจะเป็นของความผิดพลาดประเภทที่ 1 มากกว่า วิธีการนั้นก็จะเป็นวิธีการที่ดีกว่าในเชิงสถิติ

การนำเสนอค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ย ณ ระดับสัมประสิทธิ์ความแปรปรวน (C.V.) จำนวนระดับปัจจัย ( $k$ ) และค่าคงที่  $k$  ต่างๆ จากวิธีการประมาณทั้ง 2 วิธี ซึ่งผลจากการทดลองได้นำเสนอตั้งแต่ 4.1-4.9 และรูปที่ 4.1-4.27 ตามลำดับ และค่าอัตราความผิดพลาดต่อหน่วยของการทดลอง ณ ระดับนัยสำคัญเท่ากับ 0.01 และ 0.05 ได้นำเสนอตั้งแต่ 4.10-4.13 และรูปที่ 4.28-4.40 ตามลำดับ จากวิธีการประมาณทั้ง 2 วิธี

### 4.1 ผลจากการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี

4.1.1. การเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ย ณ สัมประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ เมื่อกำหนดให้ค่าคงที่  $k$  และจำนวนระดับปัจจัยคงที่ แสดงได้ดังตารางนี้

ตารางที่ 4.1 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิติกเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์  
การแปรผันต่างๆ เมื่อค่าคงที่  $k = 1$

ค่าคงที่ $k$	จำนวน ระดับปัจจัย (n)	สัมประสิทธิ์ การแปรผัน (C.V.)	จำนวนการ ทดสอบสู่เข้าสู่ ค่าคงที่ (L)	ระยะทาง ยุคลิติกเฉลี่ย วิธีคลาสสิก (EuCl)	ระยะทาง ยุคลิติกเฉลี่ย วิธีเบส (EuB)	ความแตกต่าง ระหว่างระยะ ทางยุคลิติกเฉลี่ย ทั้ง 2 วิธี (Diff)
1	3	5 %	60	1.9080	1.3826	0.5254
		15 %	344	18.9543	13.1756	5.7786
		25 %	344	52.6507	36.5989	16.0518
	4	5 %	110	1.4782	1.2161	0.2621
		15 %	139	13.5103	11.0252	2.4851
		25 %	764	38.5846	31.1938	7.3908
	5	5 %	80	1.1948	1.0894	0.1054
		15 %	344	11.8329	10.0474	1.7855
		25 %	1049	32.864	28.0392	4.8248

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ตารางที่ 4.2 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยำทางยุคลิติเคลื่ย์ทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์  
การแปรผันต่างๆ เมื่อ ค่าคงที่  $k = 2$

ค่าคงที่ $k$	จำนวน ระดับปัจจัย ( $k$ )	สัมประสิทธิ์ การแปรผัน (C.V.)	จำนวนการ ทดลองสู่เข้าสู่ ค่าคงที่ (L)	ระยำทาง ยุคลิติเคลื่ย์ วิธีคลาสสิก (EuCl)	ระยำทาง ยุคลิติเคลื่ย์ วิธีเบส (EuB)	ความแตกต่าง ระหว่างระยำ ทางยุคลิติเคลื่ย์ ทั้ง 2 วิธี (Diff)
2	3	5 %	53	1.8731	1.3356	0.5375
		15 %	379	17.6711	12.7646	4.90647
		25 %	783	48.8798	35.553	13.3268
	4	5 %	124	1.4822	1.2728	0.2094
		15 %	355	13.8471	11.6408	2.2063
		25 %	355	38.4642	32.3356	6.1286
	5	5 %	91	1.2544	1.1406	0.1138
		15 %	417	12.1973	10.5947	1.6026
		25 %	582	34.4233	29.6204	4.8029

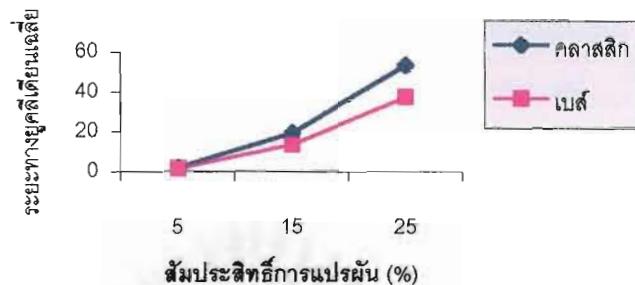
สถาบันวิทยบริการ  
อุปสงค์นิมหมายลัย

ตารางที่ 4.3 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์  
การแปลผันต่างๆ เมื่อ ค่าคงที่  $k = 3$

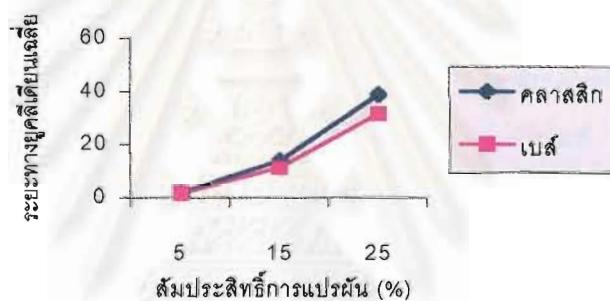
ค่าคงที่ $k$	จำนวน ระดับปัจจัย ( $g$ )	สัมประสิทธิ์ การแปลผัน (C.V.)	จำนวนการ ทดลองคู่เข้าสู่ ค่าคงที่ ( $L$ )	ระยะทาง ยุคลิตเฉลี่ย วิธีคลาสสิก (EuCl)	ระยะทาง ยุคลิตเฉลี่ย วิธีเบส (EuB)	ความแตกต่าง ระหว่างระยะ ทางยุคลิตเฉลี่ย ทั้ง 2 วิธี (Diff)
3	3	5 %	148	1.8723	1.4199	0.4524
		15 %	237	16.8439	12.8568	3.9871
		25 %	721	49.1463	32.2133	12.9330
	4	5 %	133	1.5178	1.3026	0.2152
		15 %	396	14.1525	12.0046	2.1479
		25 %	876	40.1680	33.5540	6.6140
	5	5 %	100	1.2755	1.1655	0.1100
		15 %	436	12.3926	10.8777	1.5149
		25 %	766	34.9646	30.3504	4.6142

จากตารางที่ 4.1-4.3 เพื่อให้เห็นภาพการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี  
ณ ค่าสัมประสิทธิ์การแปลผันต่างๆ ในทุกสถานการณ์ชัดเจนยิ่งขึ้น จะแสดงได้ดังรูปที่ 4.1-4.9

รูปที่ 4.1 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์การแปรงฟันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปี่จัย คือ  $n=3$  และค่าคงที่  $k = 1$



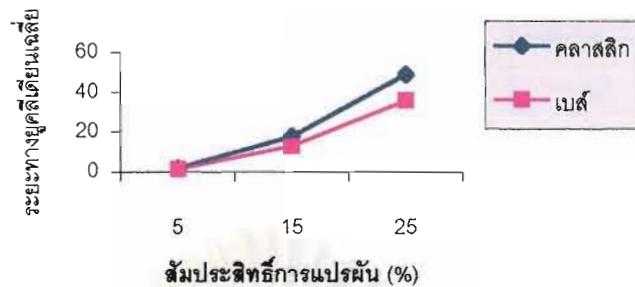
รูปที่ 4.2 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์การแปรงฟันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปี่จัย คือ  $n=4$  และค่าคงที่  $k = 1$



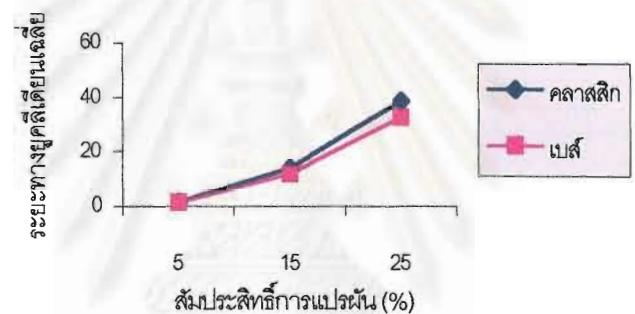
รูปที่ 4.3 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคคลิດเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์การแปรงฟันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปี่จัย คือ  $n=5$  และค่าคงที่  $k = 1$



รูปที่ 4.4 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์การแปลงต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ  $n=3$  และค่าคงที่  $k = 2$



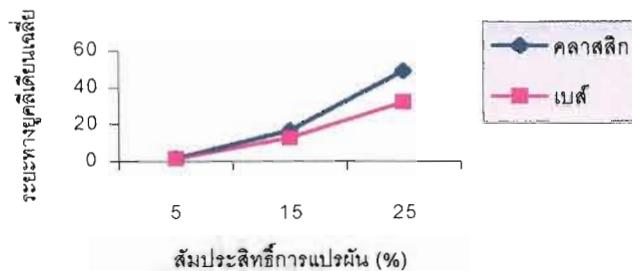
รูปที่ 4.5 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์การแปลงต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ  $n=4$  และค่าคงที่  $k = 2$



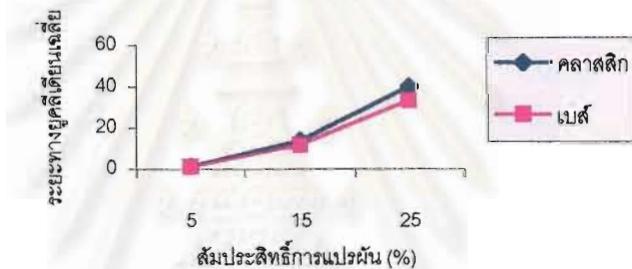
รูปที่ 4.6 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์การแปลงต่างๆ เมื่อ จำนวนระดับปัจจัย คือ  $n=5$  และค่าคงที่  $k = 2$



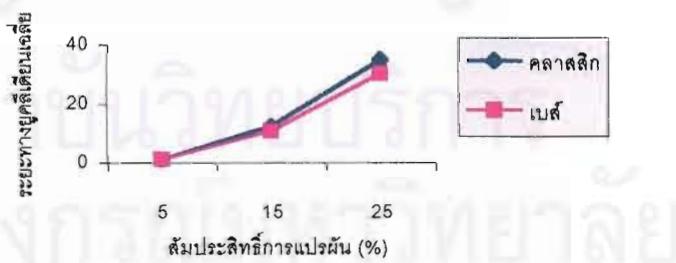
รูปที่ 4.7 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ  $n=3$  และค่าคงที่  $k = 3$



รูปที่ 4.8 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ  $n=4$  และค่าคงที่  $k = 3$



รูปที่ 4.9 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ  $n=5$  และค่าคงที่  $k = 3$



จากรูปที่ 4.1 – 4.9 เห็นได้ว่า เมื่อค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันมีค่าเพิ่มขึ้น ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้งวิธีคลาสสิกและวิธีเบสจะมีค่าเพิ่มขึ้นด้วย และค่าสัมประสิทธิ์การแปรผัน ณ ระดับต่างๆ ในทุกสถานการณ์ให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยวิธีเบสต่ำกว่าวิธีคลาสสิก นั่นคือค่าประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบสให้ค่าโดยส่วนใหญ่ใกล้เคียงค่าจริงมากกว่าค่าประมาณองค์ประกอบความแปรปรวนวิธีคลาสสิก

4.1.2. การเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเดลี่ ณ จำนวนระดับปั๊บจัยต่างๆ เมื่อกำหนดให้สัมประสิทธิ์การแปรผันและค่าคงที่  $k$  คงที่ แสดงได้ดังตารางข้างล่างนี้

ตารางที่ 4.4 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเดลี่ทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปั๊บจัยต่างๆ เมื่อค่าคงที่  $k = 1$

ค่าคงที่ $k$	สัมประสิทธิ์การแปรผัน (C.V.)	จำนวนระดับปั๊บจัย (g)	จำนวนการทดสอบ (L)	ระยะทางยุคลิตเดลี่ วีดีคลาสสิก (EuCl)	ระยะทางยุคลิตเดลี่ วีดีเบส (EuB)	ความแตกต่างระหว่างระยะทางยุคลิตเดลี่ ทั้ง 2 วิธี (Diff)
1	5 %	3	60	1.9080	1.3826	0.5254
		4	110	1.4782	1.2161	0.2621
		5	80	1.1948	1.0894	0.1054
	15 %	3	344	18.9543	13.1756	5.7786
		4	139	13.5103	11.0252	2.4851
		5	344	11.8329	10.0474	1.7855
	25 %	3	344	52.6507	36.5989	16.0518
		4	764	38.5846	31.1938	7.3908
		5	1049	32.864	28.0392	4.8248

ตารางที่ 4.5 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิติเดลี่ทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อค่าคงที่  $k = 2$

ค่าคงที่ $k$	สมบัติสิทธิ์การ แปรผัน (C.V.)	จำนวน ระดับปัจจัย (n)	จำนวนการ ทดสอบรูป <sup>a</sup> เข้าสู่ ค่าคงที่ (L)	ระยะทาง ยุคลิติเดลี่ วิธีคลาสสิก (EuCl)	ระยะทาง ยุคลิติเดลี่ วิธีเบส (EuB)	ความแตกต่าง ระหว่างระยะทาง ยุคลิติเดลี่ ทั้ง 2 วิธี (Diff)
2	5 %	3	53	1.8731	1.3356	0.5375
		4	124	1.4822	1.2728	0.2094
		5	91	1.2544	1.1406	0.1138
	15 %	3	379	17.6711	12.7646	4.9065
		4	355	13.8471	11.6408	2.2063
		5	417	12.1973	10.5947	1.6026
	25 %	3	783	48.8798	35.553	13.3268
		4	355	38.4642	32.3356	6.1286
		5	582	34.4233	29.6204	4.8029

สถาบันวิทยบริการ  
อุปกรณ์มหा�วิทยาลัย

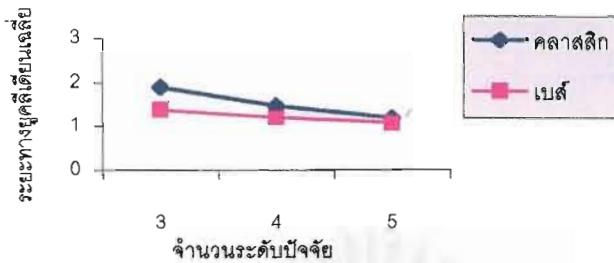
ตารางที่ 4.6 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อค่าคงที่  $k = 3$

ค่าคงที่ $k$	สัมประสิทธิ์การ แบ่งผัน (C.V.)	จำนวน ระดับปัจจัย (n)	จำนวนการ ทดสอบสูตร ค่าคงที่ (L)	ระยะทาง ยุคลิตเฉลี่ย วิธีคลาสสิก (EuCl)	ระยะทาง ยุคลิตเฉลี่ย วิธีเบส (EuB)	ความแตกต่าง ระหว่างระยะทาง ยุคลิตเฉลี่ย ทั้ง 2 วิธี (Diff)
3	5 %	3	148	1.8723	1.4199	0.4524
		4	133	1.5178	1.3026	0.2152
		5	100	1.2755	1.1655	0.1100
	15 %	3	237	16.8439	12.8568	3.9871
		4	396	14.1525	12.0046	2.1479
		5	436	12.3926	10.8777	1.5149
	25 %	3	721	49.1463	32.2133	12.933
		4	876	40.1680	33.5540	6.6140
		5	766	34.9646	30.3504	4.1642

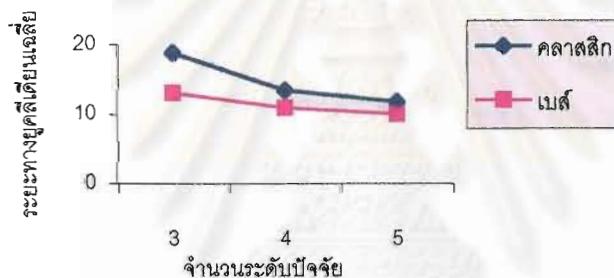
จากตารางที่ 4.4-4.6 เพื่อให้เห็นภาพการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ ในทุกสถานการณ์ซัดเจนยิ่งขึ้น จะแสดงได้ดังรูปที่ 4.10-4.18

สุพัฒกรรณมหาวิทยาลัย

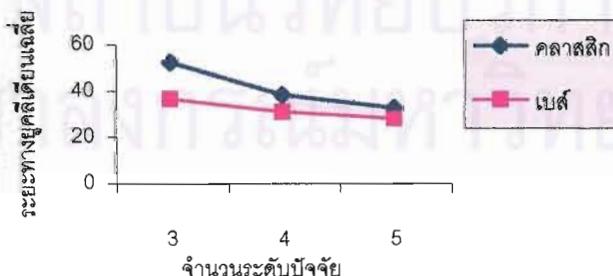
รูปที่ 4.10 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเดลี่ทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน = 5% และค่าคงที่  $k = 1$



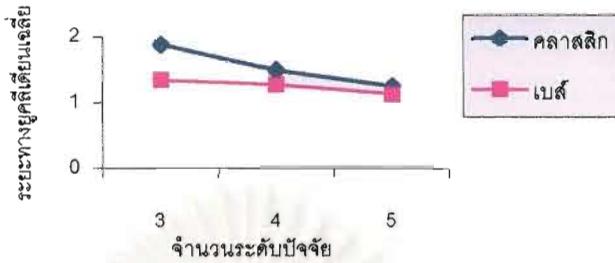
รูปที่ 4.11 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเดลี่ทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน = 15% และค่าคงที่  $k = 1$



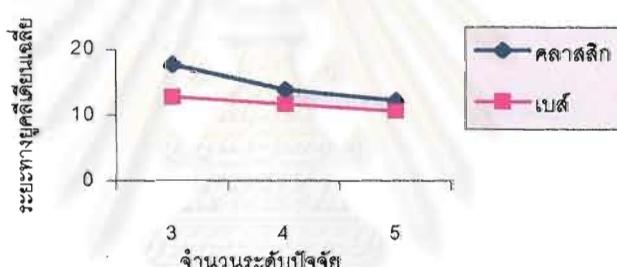
รูปที่ 4.12 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเดลี่ทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน = 25% และค่าคงที่  $k = 1$



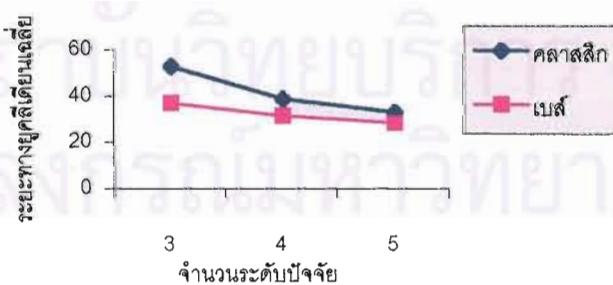
รูปที่ 4.13 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน = 5% และค่าคงที่  $k = 2$



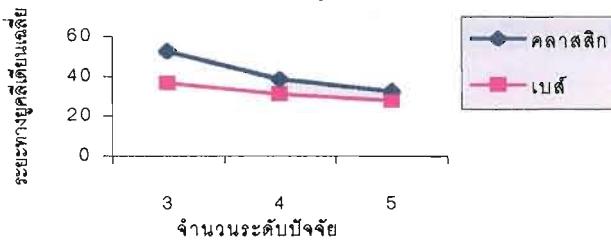
รูปที่ 4.14 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน = 15% และค่าคงที่  $k = 2$



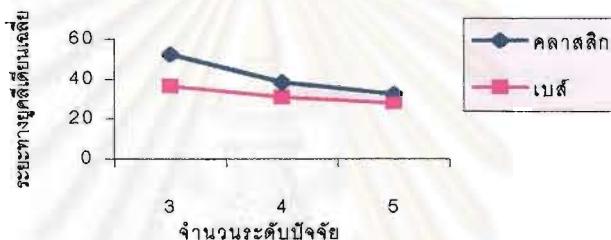
รูปที่ 4.15 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน = 25% และค่าคงที่  $k = 2$



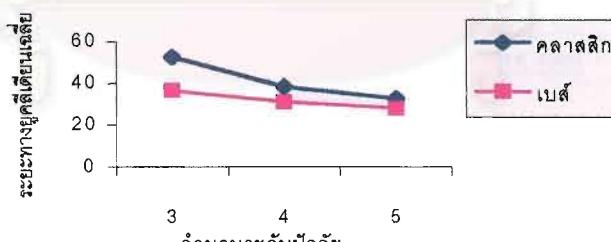
รูปที่ 4.16 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน = 5% และค่าคงที่  $k = 3$



รูปที่ 4.17 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน = 15% และค่าคงที่  $k = 3$



รูปที่ 4.18 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน = 25% และค่าคงที่  $k = 3$



จากรูปที่ 4.10 – 4.18 เห็นได้ว่า เมื่อจำนวนระดับปัจจัยมีค่าเพิ่มขึ้น ค่าระยะทางยุคลิตเฉลี่ยวิธีคลาสสิกและทั้งวิธีเบสมีค่าลดลง และจำนวนระดับปัจจัย ณ ระดับต่างๆ ในทุกสถานการณ์จะให้ค่าระยะทางยุคลิตเฉลี่ยวิธีเบสต่างกว่าวิธีคลาสสิก นั่นคือค่าประมาณของค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบสให้ค่าโดยส่วนใหญ่ใกล้เคียงค่าจริงมากกว่าค่าประมาณของค์ประกอบความแปรปรวนวิธีคลาสสิก

4.1.3 การเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเดลี่ ณ ระดับค่าคงที่ k เมื่อกำหนดให้สัมประสิทธิ์การแบ่งผู้และจำนวนระดับปัจจัยคงที่ แสดงได้ดังตารางข้างล่างนี้

ตารางที่ 4.7 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิตเดลี่ทั้ง 2 วิธี ณ ระดับค่าคงที่ k ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ n=3

จำนวน ระดับ ปัจจัย (k)	สัมประสิทธิ์ การแบ่งผู้ (C.V.)	ค่า คงที่ k	จำนวนการ ทดลองถูกล้ำ ค่าคงที่ (L)	ระยะทาง ยุคลิตเดลี่ วิธีคลาสสิก (EuCl)	ระยะทาง ยุคลิตเดลี่ วิธีเบส (EuB)	ความแตกต่าง ระหว่างระยะทาง ยุคลิตเดลี่ ทั้ง 2 วิธี (Diff)
3	5 %	1	60	1.9080	1.3826	0.5254
		2	53	1.8731	1.3356	0.5375
		3	148	1.8723	1.4199	0.4524
	15 %	1	344	18.9543	13.1756	5.7786
		2	379	17.6711	12.7646	4.9065
		3	237	16.8439	12.8568	3.9671
	25 %	1	344	52.6507	36.5989	16.0518
		2	783	48.8798	35.553	13.3268
		3	721	49.1463	32.2133	12.933

## ชุมพลกรรณ์มหาวิทยาลัย

\* อาจเกิดจากภารกิจที่ทำให้ลดลงจนกว่าค่าสัมบูรณ์ของระยะทางยุคลิตเดลี่ของจำนวนการทดลองรอบก่อนหน้านี้อยู่กว่าหรือเท่ากับ 0.001 ซึ่งทำให้เกิดภาระนั้นที่เร็วขึ้น

ตารางที่ 4.8 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ระดับค่าคงที่  $k$  ต่างๆ  
เมื่อจำนวนระดับปั๊บจั๊บ คือ  $n=4$

จำนวน ระดับ ปั๊บจั๊บ (n)	สัมประสิทธิ์ การแปรผัน (C.V.)	ค่า คงที่ $k$	จำนวนการ ทดลองลูเช้า สูค่าคงที่ (L)	ระยะทาง ยุคลิดเฉลี่ย วิธีค่าสถิติก (EuCl)	ระยะทาง ยุคลิดเฉลี่ย วิธีเบส (EuB)	ความแตกต่าง ระหว่างระยะทาง ยุคลิดเฉลี่ย ทั้ง 2 วิธี (Diff)
4	5 %	1	110	1.4782	1.2161	0.2621
		2	124	1.4822	1.2728	0.2094
		3	133	1.5178	1.3026	0.2152
	15 %	1	139	13.5103	11.0252	2.4851
		2	355	13.8471	11.6408	2.2063
		3	396	14.1525	12.0046	2.1479
	25 %	1	764	38.5846	31.1938	7.3908
		2	355	38.4642	32.3356	6.1286
		3	876	40.1680	33.5540	6.6140

สถาบันวิทยบริการ  
ศุภាគลกกรณ์มหาวิทยาลัย

\* อาจเกิดจากทำการกำหนดให้ทำการทดลองจนกว่าค่าสัมบูรณ์ของระยะทางยุคลิดเฉลี่ยของจำนวนการทดลองรอบก่อนหน้านี้อยกว่าหรือเท่ากับ 0.001 ซึ่งทำให้เกิดการหยุดนิ่งที่เริ่วขึ้น

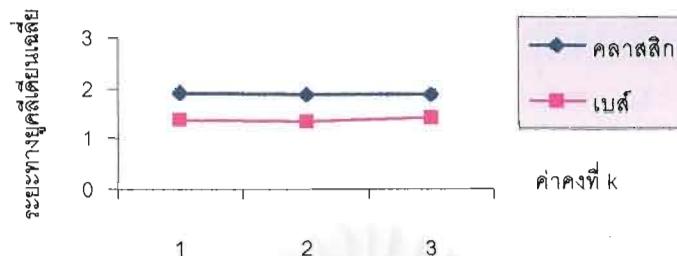
ตารางที่ 4.9 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิติเดลี่ทั้ง 2 วิธี ณ ระดับค่าคงที่ k ต่างๆ  
เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ n=5

จำนวน ระดับ ปัจจัย (n)	สัมประสิทธิ์ การแบ่งผัน (C.V.)	ค่า คงที่ k	จำนวนการ ทดสอบสูตรเข้า สู่ค่าคงที่ (L)	ระยะทาง ยุคลิติเดลี่ วิธีคลาสสิก (EuCl)	ระยะทาง ยุคลิติเดลี่ วิธีเบส (EuB)	ความแตกต่าง ระหว่างระยะทาง ยุคลิติเดลี่ ทั้ง 2 วิธี (Diff)
5	5 %	1	80	1.1948	1.0894	0.1054
		2	91	1.2544	1.1406	0.1138
		3	100	1.2755	1.1655	0.1100
	15 %	1	344	11.8329	10.0474	1.7855
		2	417	12.1973	10.5947	1.6026
		3	436	12.3926	10.8777	1.5149
	25 %	1	1049	32.864	28.0392	4.8248
		2	582	34.4233	29.6204	4.8029
		3	766	34.9646	30.3504	4.6142

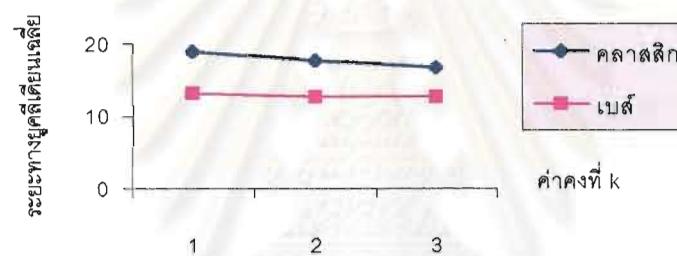
จากตารางที่ 4.7-4.9 เพื่อให้เห็นภาพการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิติเดลี่ทั้ง 2 วิธี  
ณ ระดับค่าคงที่ k ต่างๆ ในทุกสถานการณ์ชัดเจนยิ่งขึ้น จะแสดงได้ดังรูปที่ 4.19-4.27

\* อาจเกิดจากการกำหนดให้ทำการทดสอบจำนวนกว่าค่าสมบูรณ์ของระยะทางยุคลิติเดลี่ของจำนวนการทดสอบรวมก่อนหน้านี้อยกว่าหนึ่งเท่ากับ 0.001 ซึ่งทำให้เกิดการหยุดนิ่งที่เริ่มนี้

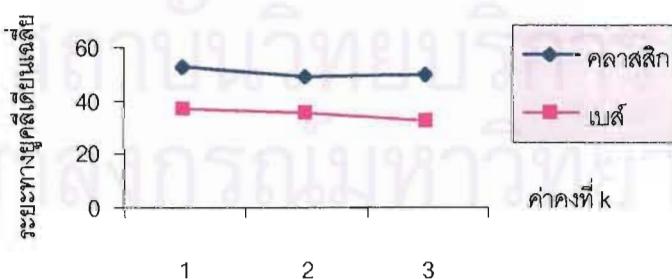
รูปที่ 4.19 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าคงที่  $k$  ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n=3$  และ สัมประสิทธิ์เบร็ฟัน คือ 0.05



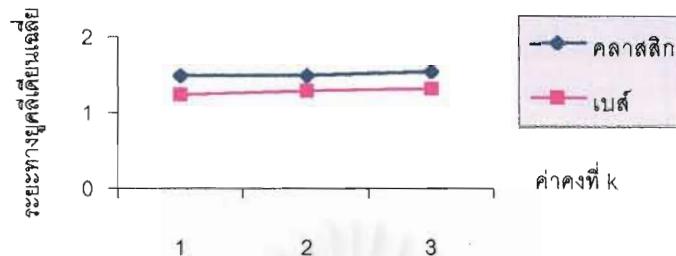
รูปที่ 4.20 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าคงที่  $k$  ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ  $n=3$  และสัมประสิทธิ์เบร็ฟัน คือ 0.15



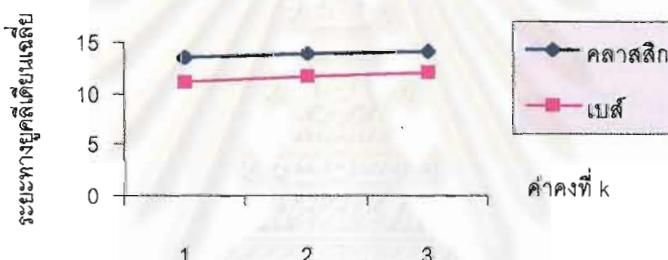
รูปที่ 4.21 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าคงที่  $k$  ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n=3$  และสัมประสิทธิ์เบร็ฟัน คือ 0.25



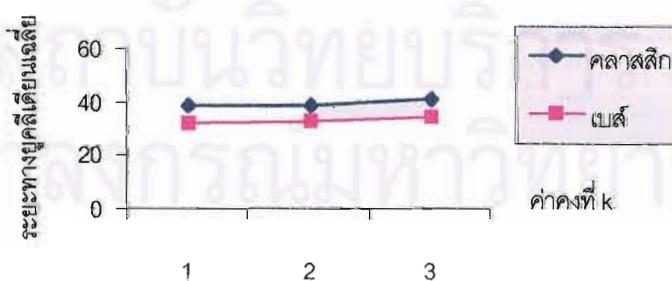
รูปที่ 4.21 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าคงที่  $k$  ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n=4$  และ สัมประสิทธิ์แปรผัน คือ 0.05



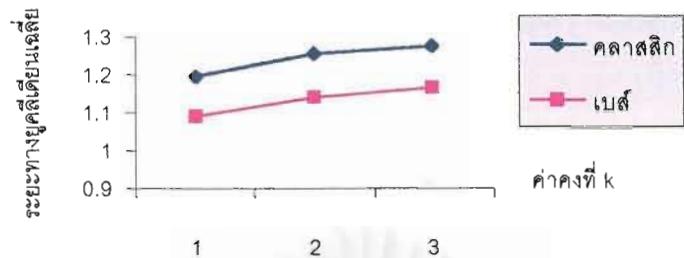
รูปที่ 4.22 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าคงที่  $k$  ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ  $n=4$  และ สัมประสิทธิ์แปรผัน คือ 0.15



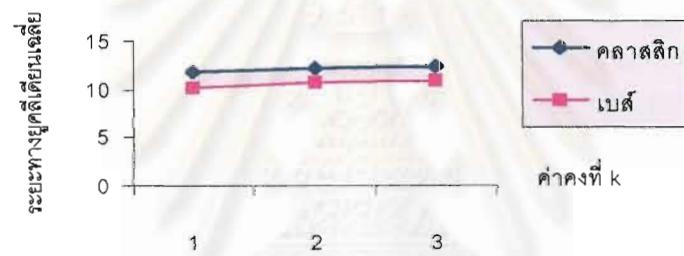
รูปที่ 4.23 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าคงที่  $k$  ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n=4$  และ สัมประสิทธิ์แปรผัน คือ 0.25



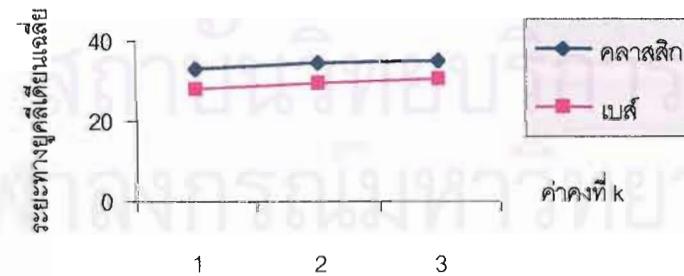
รูปที่ 4.24 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าคงที่  $k$  ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n = 3$  และ สัมประสิทธิ์แปรผัน คือ 0.05



รูปที่ 4.25 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าคงที่  $k$  ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัย คือ  $n=3$  และสัมประสิทธิ์แปรผัน คือ 0.15



รูปที่ 4.26 แสดงการเปรียบเทียบค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธี ณ ค่าคงที่  $k$  ต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n=3$  และสัมประสิทธิ์แปรผัน คือ 0.25



จากชุดที่ 4.19 – 4.27 เห็นได้ว่า เมื่อ  $k$  มีค่าเพิ่มขึ้น ระยะทางยุคลิตเฉลี่ยทั้งวิธีคลาสสิก และวิธีเบส์มีค่าแตกต่างกันน้อย และค่า  $k$  ณ ระดับต่างๆ ในทุกสถานการณ์จะให้ระยะทางยุคลิตเฉลี่ยวิธีเบส์ต่ำกว่าวิธีคลาสสิก นั่นคือค่าประมาณของค่าประกอบความแปรปรวนวิธีเบส์ให้ค่าโดยส่วนในญี่กอส์เดียวค่าจริงมากกว่าค่าประมาณของค่าประกอบความแปรปรวนวิธีคลาสสิก

และในการวิจัยครั้งนี้ได้ทำการศึกษาเฉพาะกรณี  $k = 1$  เนื่องจากว่าผู้วิจัยมีข้อจำกัดในด้านการประมวลผลของเครื่องคอมพิวเตอร์ และเพื่อให้สะท้อนต่อการนำไปคำนวณหาค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองในการเปรียบเทียบกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ด้วย ดังตารางที่ 4.10-4.13 ดังต่อไปนี้



4.2 ผลจากการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธี

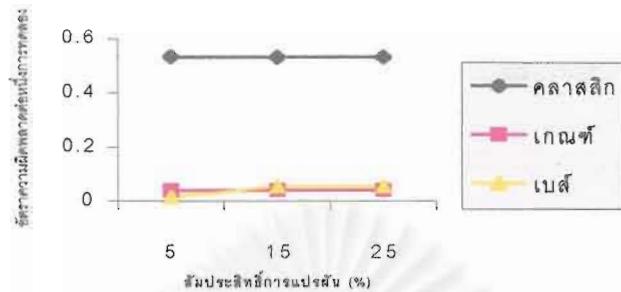
4.2.1 การเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ตามระดับนัยสำคัญที่กำหนด ณ ส้มประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ แสดงดังตารางที่ 4.10-4.11 ดังนี้

ตารางที่ 4.10 แสดงค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธี ณ ส้มประสิทธิ์ การแปรผันต่างๆ เมื่อระดับนัยสำคัญ คือ  $\alpha = 0.01$

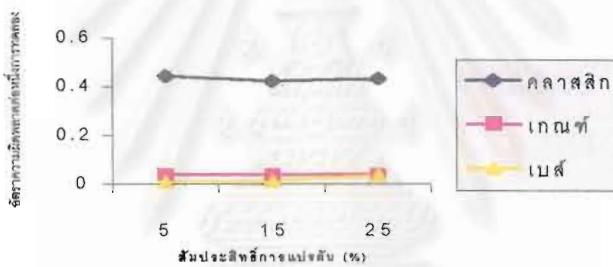
ระดับ นัยสำคัญ ( $\alpha$ )	จำนวน ระดับ ปัจจัย (n)	ส้มประสิทธิ์ การแปรผัน (C.V.)	จำนวน การทดลอง ที่สูงเข้าสู่ค่า คงที่ (L)	อัตราความผิดพลาด ต่อหนึ่งการทดลอง วิธีค่าสถิติก	อัตราความผิดพลาด ต่อหนึ่งการทดลอง วิธีเบส
0.01	3	5%	60	0.5333	0.0167
		15%	344	0.5320	0.0552
		25%	344	0.5320	0.0552
	4	5%	110	0.4455	0.0091
		15%	139	0.4245	0.0144
		25%	764	0.4345	0.0380
	5	5%	80	0.225	0.0375
		15%	344	0.2645	0.0465
		25%	1049	0.2459	0.035

จากตารางที่ 4.10 นำค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีเปรียบเทียบกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 = 0.0394 ณ ระดับนัยสำคัญ ( $\alpha$ ) = 0.01 ถ้าวิธีการใดให้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองใกล้เคียงกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 มากกว่าวิธีการนั้นครอบคลุมค่าจริงได้ดีกว่า เพื่อให้เห็นภาพการเปรียบเทียบชัดเจนขึ้นแสดงได้ดังรูปที่ 4.28-4.30

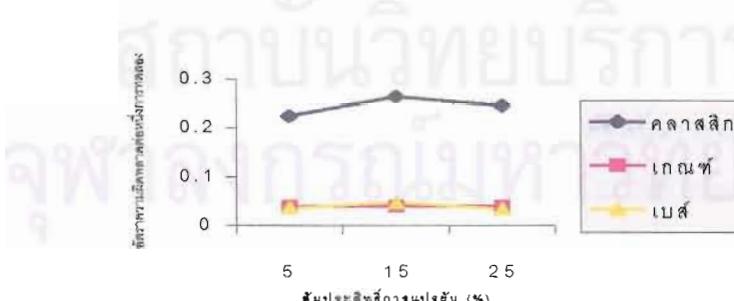
รูปที่ 4.28 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha = 0.01$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n = 3$



รูปที่ 4.29 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha = 0.01$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n = 4$



รูปที่ 4.30 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha = 0.01$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n = 5$



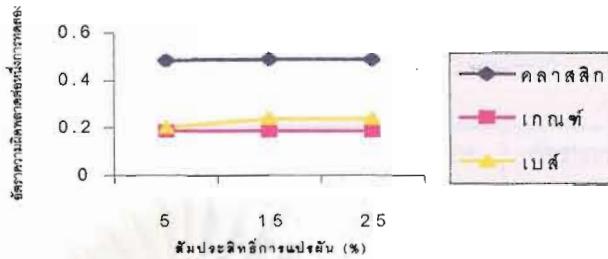
จากรูปที่ 4.28-4.30 เห็นได้ว่า ณ สัมประสิทธิ์การแปรผันระดับต่างๆ ให้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองวิธีเบส์ใกล้เคียงค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha = 0.01$ ) = 0.0394 หากกว่าวิธีคลาสสิกในทุกสถานการณ์ของการทดลอง

ตารางที่ 4.11 แสดงค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธี ณ ส้มประสิทธิ์ การแบ่งต่าง ๆ เมื่อระดับนัยสำคัญ คือ  $\alpha = 0.05$

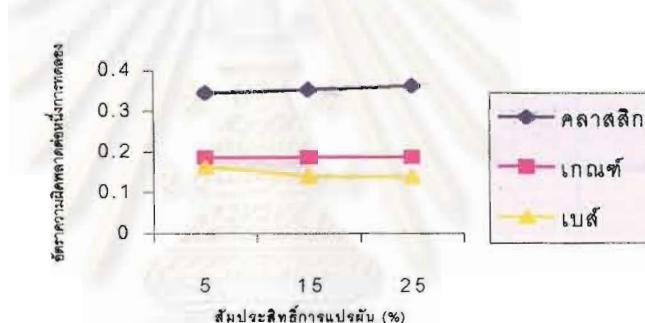
ระดับ นัยสำคัญ ( $\alpha$ )	จำนวน ระดับ ปัจจัย ( $k$ )	ส้มประสิทธิ์ การแบ่งตัว (C.V.)	จำนวน การทดลอง ที่ถูกเข้ามาคำ คงที่ (L)	อัตราความผิดพลาด ต่อหนึ่งการทดลอง วิธีคณิตติก	อัตราความผิดพลาด ต่อหนึ่งการทดลอง วิธีเบร็ส
0.05	3	5%	60	0.4833	0.2000
		15%	344	0.4884	0.2384
		25%	344	0.4884	0.2384
	4	5%	110	0.3455	0.1625
		15%	139	0.3525	0.1395
		25%	764	0.3613	0.1382
	5	5%	80	0.2250	0.1625
		15%	344	0.2587	0.1395
		25%	1049	0.2565	0.1382

จากตารางที่ 4.11 นำค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีเปรียบเทียบ กับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 = 0.1855 ณ ระดับนัยสำคัญ ( $\alpha$ ) = 0.05 ถ้าวิธี การได้ให้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลอง ใกล้เคียงกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 มากกว่าวิธีการนั้นครอบคลุมค่าจริงได้ดีกว่า เพื่อให้เห็นภาพการเปรียบเทียบชัดเจนขึ้นแสดงได้ดังรูปที่ 4.31–4.33

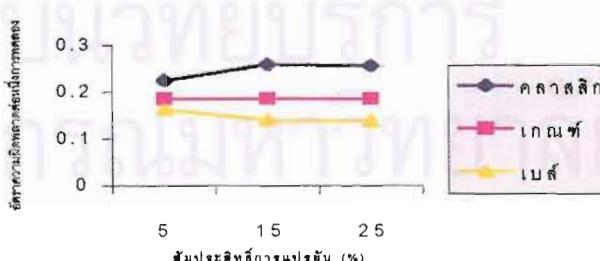
รูปที่ 4.31 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha = 0.05$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n = 3$



รูปที่ 4.32 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha = 0.05$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n = 4$



รูปที่ 4.33 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha = 0.05$ ) ณ สัมประสิทธิ์การแปรผันต่างๆ เมื่อจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n = 5$



จากรูปที่ 4.31-4.33 จะเห็นได้ว่า ณ สัมประสิทธิ์การแปรผันระดับต่างๆ จะให้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองวิธีเบต้าใกล้เคียงค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha = 0.05$ ) = 0.1855 มากกว่าวิธีคลาสสิกในทุกสถานการณ์ของการทดลอง

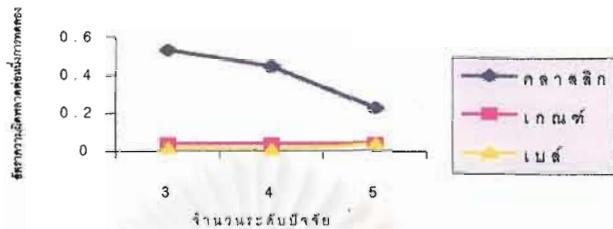
4.2.2 การเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ตามระดับนัยสำคัญที่กำหนด ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ แสดงได้ดังตารางที่ 4.12-4.13 ดังนี้

ตารางที่ 4.12 แสดงค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อระดับนัยสำคัญ คือ  $\alpha = 0.01$

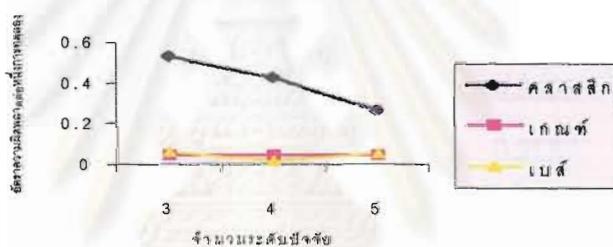
ระดับ นัยสำคัญ ( $\alpha$ )	สัมประสิทธิ์ การแปรผัน (C.V.)	จำนวน ระดับปัจจัย ( $k$ )	จำนวน การทดลอง ที่ลู่เข้าสู่ค่า คงที่ (L)	อัตราความผิดพลาด ต่อหนึ่งการทดลอง วิธีคลาสิก	อัตราความผิดพลาด ต่อหนึ่งการทดลอง วิธีเบส์
0.01	5%	3	60	0.5333	0.0167
		4	110	0.4455	0.0091
		5	80	0.2250	0.0375
	15%	3	344	0.5320	0.0552
		4	139	0.4245	0.0144
		5	344	0.2645	0.0465
	25%	3	344	0.5320	0.0552
		4	764	0.4345	0.0380
		5	1049	0.2459	0.0353

จากตารางที่ 4.12 นำค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีเปรียบเทียบกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 = 0.0394 ณ ระดับนัยสำคัญ ( $\alpha$ ) = 0.01 ถ้าวิธีการใดให้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองใกล้เคียงกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 มากกว่าวิธีการนั้นครอบคลุมค่าจริงได้ดีกว่า เพื่อให้เห็นภาพการเปรียบเทียบขั้นตอนแสดงได้ดังรูปที่ 4.34-4.36

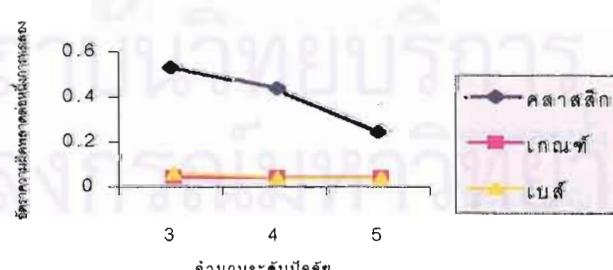
รูปที่ 4.34 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha=0.01$ ) ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 5%



รูปที่ 4.35 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha=0.01$ ) ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 15%



รูปที่ 4.36 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha=0.01$ ) ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ เมื่อค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 25%



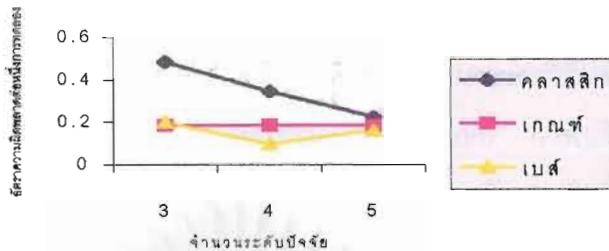
จากรูปที่ 4.34-4.36 เห็นได้ว่า ณ จำนวนระดับปัจจัยต่างๆ ให้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองวิธีเบส์ใกล้เคียงค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha=0.01$ ) = 0.0394 มากกว่าวิธีคลาสสิกในทุกสถานการณ์ของการทดลอง

ตารางที่ 4.13 แสดงค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธี ณ จำนวนระดับปัจจัย  
ต่างๆ เมื่อระดับนัยสำคัญ คือ  $\alpha = 0.05$

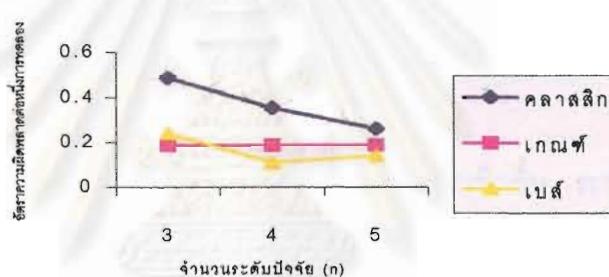
ระดับ นัยสำคัญ ( $\alpha$ )	สัมประสิทธิ์ การแปรผัน (C.V.)	จำนวน ระดับปัจจัย (n)	จำนวน การทดลอง ที่สูงเข้าสู่ค่า คงที่ (L)	อัตราความผิดพลาด ต่อหนึ่งการทดลอง วิธีค่าสถิติก	อัตราความผิดพลาด ต่อหนึ่งการทดลอง วิธีเบร็ส
0.05	5%	3	60	0.4833	0.2
		4	110	0.3455	0.1
		5	80	0.2250	0.1625
	15%	3	344	0.4884	0.2384
		4	139	0.3525	0.1079
		5	344	0.2587	0.1395
	25%	3	344	0.4884	0.2384
		4	764	0.36123	0.1492
		5	1049	0.2565	0.1382

จากตารางที่ 4.13 นำค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีเปรียบเทียบกับ  
ค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 = 0.1855 ณ ระดับนัยสำคัญ ( $\alpha$ ) = 0.05 ถ้าวิธีการ  
ได้ให้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองใกล้เคียงกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาด  
แบบที่ 1 มากกว่าวิธีการนั้นครอบคลุมค่าจริงได้ดีกว่า เพื่อให้เห็นภาพการเปรียบเทียบชัดเจนขึ้น  
แสดงได้ดังรูปที่ 4.37–4.39

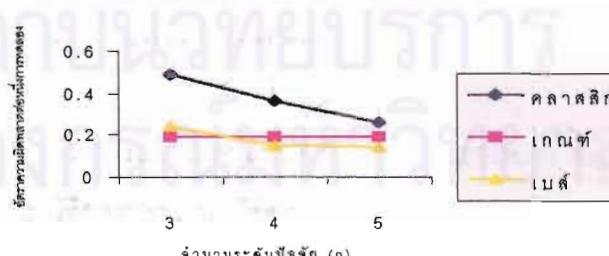
รูปที่ 4.37 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha=0.05$ ) ณ จำนวนระดับปัจจัยต่าง ๆ เมื่อค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 5%



รูปที่ 4.38 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha=0.05$ ) ณ จำนวนระดับปัจจัยต่าง ๆ เมื่อค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 15%



รูปที่ 4.39 แสดงการเปรียบเทียบค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองทั้ง 2 วิธีกับค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha=0.05$ ) ณ จำนวนระดับปัจจัยต่าง ๆ เมื่อค่าสัมประสิทธิ์การแปรผันคือ 25%



จากรูปที่ 4.37-4.39 เห็นได้ว่า ณ จำนวนระดับปัจจัยต่าง ๆ ให้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลองวิธีเบส์ใกล้เคียงค่าความน่าจะเป็นของข้อผิดพลาดวิธีที่ 1 ( $\alpha=0.05$ ) เพิ่ากับ 0.1855 มากกว่าวิธีคลาสสิกในทุกสถานการณ์ของการทดลอง



## สรุปผลการวิจัยและข้อเสนอแนะ

ในการวิจัยครั้งนี้ต้องการศึกษา และเปรียบเทียบวิธีการประมาณค่าองค์ประกอบความแปรปรวนสำหรับตัวแบบلاتินสแควร์ 2 วิธี คือการประมาณค่าวิธีคลาสสิก (Classical Estimation) และการประมาณค่าวิธีเบส์ (Bayesian Estimation) การเปรียบเทียบกระทำภายใต้สถานการณ์ของจำนวนระดับปัจจัยที่ใช้คือ  $n = 3, 4$  และ  $5$  สัมประสิทธิ์การแปรผัน  $3$  ระดับคือ  $C.V. = 5\%, 15\%$  และ  $25\%$  และระดับนัยสำคัญ  $0.01$  และ  $0.05$  ในกรณีที่ใช้โปรแกรม Mathematica 4.0 จำลองข้อมูลด้วยเทคนิค蒙ติคาร์โล โดยทำการทดลองซ้ำ ๆ กันจนกว่าจะยุติได้ เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน ( $C.V.$ ) มีค่าเพิ่มขึ้น ระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธีคลาสสิกและวิธีเบสมีค่าเพิ่มขึ้นด้วย และสัมประสิทธิ์การแปรผัน ( $C.V.$ ) ณ ระดับต่าง ๆ ในทุกสถานการณ์จะให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยวิธีเบส์ต่ำกว่าวิธีคลาสสิก

เมื่อจำนวนระดับปัจจัย ( $k$ ) เพิ่มขึ้น ระยะทางยุคลิดเฉลี่ยวิธีคลาสสิกและวิธีเบส์มีค่าลดลง และจำนวนระดับปัจจัย ( $k$ ) ณ ระดับต่าง ๆ ในทุกสถานการณ์จะให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยวิธีเบส์ต่ำกว่าวิธีคลาสสิก

เมื่อค่า  $K$  มีค่าเพิ่มขึ้น ระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้งวิธีคลาสสิกและวิธีเบสนี้ค่าแตกต่างกันน้อย และค่า  $K$  ณ ระดับต่าง ๆ ในทุกสถานการณ์จะให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยวิธีเบส์ต่ำกว่าวิธีคลาสสิก

**ดังนั้น การประมาณค่าแบบบุตขององค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบส์ให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยต่ำกว่าวิธีการประมาณวิธีคลาสสิกในทุกสถานการณ์ของการทดลอง นั้นคือ การประมาณค่าแบบบุตขององค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบส์ให้ค่าโดยส่วนใหญ่ใกล้เคียงค่าจริงขององค์ประกอบความแปรปรวนมากกว่าวิธีคลาสสิก**

### 5.1 สรุปผลการวิจัย

5.1.1. เมื่อสัมประสิทธิ์การแปรผัน ( $C.V.$ ) มีค่าเพิ่มขึ้น ระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้ง 2 วิธีคลาสสิกและวิธีเบสมีค่าเพิ่มขึ้นด้วย และสัมประสิทธิ์การแปรผัน ( $C.V.$ ) ณ ระดับต่าง ๆ ในทุกสถานการณ์จะให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยวิธีเบส์ต่ำกว่าวิธีคลาสสิก

5.1.2. เมื่อจำนวนระดับปัจจัย ( $k$ ) เพิ่มขึ้น ระยะทางยุคลิดเฉลี่ยวิธีคลาสสิกและวิธีเบส์มีค่าลดลง และจำนวนระดับปัจจัย ( $k$ ) ณ ระดับต่าง ๆ ในทุกสถานการณ์จะให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยวิธีเบส์ต่ำกว่าวิธีคลาสสิก

5.1.3. เมื่อค่า  $K$  มีค่าเพิ่มขึ้น ระยะทางยุคลิดเฉลี่ยทั้งวิธีคลาสสิกและวิธีเบสนี้ค่าแตกต่างกันน้อย และค่า  $K$  ณ ระดับต่าง ๆ ในทุกสถานการณ์จะให้ค่าระยะทางยุคลิดเฉลี่ยวิธีเบส์ต่ำกว่าวิธีคลาสสิก

5.1.4. วิธีการประมาณค่าแบบช่วงขององค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบส์ให้ค่าอัตราความผิดพลาดต่อหนึ่งการทดลอง ใกล้เคียงกับค่าความนำจะเป็นของข้อผิดพลาดแบบที่ 1 ( $\alpha = 0.01$  และ  $0.05$ ) เท่ากับ  $0.0394$  และ  $0.1855$  หากกว่าวิธีการประมาณวิธีคลาสสิกในทุกสถานการณ์ของการทดลอง

นั่นคือ การประมาณค่าขององค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบส์ที่ได้มีค่าโดยส่วนใหญ่ใกล้เคียงกับค่าจริงมากกว่าการประมาณค่าขององค์ประกอบความแปรปรวนวิธีคลาสสิก

## 5.2 ข้อเสนอแนะ

5.2.1 สำหรับการประมาณค่าขององค์ประกอบความแปรปรวนวิธีเบส์ ในงานวิจัยครั้งนี้ได้กำหนดไว้ว่าไม่ทราบลักษณะการแจกแจงก่อน โดยกำหนดให้การแจกแจงก่อนเป็นแบบน้ำเส舅เฉพาะที่ และแต่ละค่าของพารามิเตอร์มีโอกาสเกิดขึ้นเท่า ๆ กัน นอกจากนี้ควรศึกษาเปรียบเทียบเพิ่มเติม เช่นในกรณีที่การแจกแจงก่อนเป็นการแจกแจงของเจฟฟ์รีส์

5.2.2 ในการศึกษาครั้งนี้ได้ทำการศึกษาภายใต้สถานการณ์ของจำนวนระดับปัจจัยคือ  $n=3, 4$  และ  $5$  สัมประสิทธิ์การแปรผัน (C.V.)  $3$  ระดับ คือ  $5\%, 15\%$  และ  $25\%$  ระดับนัยสำคัญคือ  $\alpha = 0.01, 0.05$  และกำหนดให้ค่าคงที่  $k$  เท่ากันหมดในแต่ละองค์ประกอบความแปรปรวน คือ  $\sigma_{\tau}^2 = \sigma_{\alpha}^2 = \sigma_{\beta}^2 = k\sigma_{\varepsilon}^2, k > 0$  เท่านั้น ดังนั้นในการศึกษาครั้งต่อไปอาจศึกษา ณ สถานการณ์ของจำนวนระดับปัจจัยเพิ่มขึ้น สัมประสิทธิ์การแปรผัน (C.V.) มากขึ้น ระดับนัยสำคัญต่างๆ และกำหนดให้ค่าคงที่ไม่เท่ากันในแต่ละองค์ประกอบความแปรปรวน ก็คือให้  $\sigma_{\tau}^2 = k_1\sigma_{\varepsilon}^2, k_1 > 0, \sigma_{\alpha}^2 = k_2\sigma_{\alpha}^2, k_2 > 0$  และ  $\sigma_{\beta}^2 = k_3\sigma_{\beta}^2, k_3 > 0$

5.5.3 ใน การศึกษาครั้งนี้ได้ทำการศึกษาและเปรียบเทียบการประมาณค่าขององค์ประกอบความแปรปรวนสำหรับตัวแบบลาตินสแควร์เท่านั้น ดังนั้นในการศึกษาครั้งต่อไปอาจจะศึกษาสำหรับตัวแบบอื่นๆ



ภาษาไทย

ธีระพร วีระฤทธิ์. การอนุมานเชิงสถิติขั้นกลาง: โครงสร้างและความหมาย. พิมพ์ครั้งที่ 2.

กรุงเทพมหานคร: โรงพิมพ์จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2536.

มัลลิกา บุนนาค. สถิติเพื่อการตัดสินใจ. พิมพ์ครั้งที่ 3 กรุงเทพมหานคร: โรงพิมพ์จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2539.

สุชาดา กีรตนันท์. การอนุมานเชิงสถิติ: ทฤษฎีขั้นต้น. พิมพ์ครั้งที่ 4. กรุงเทพมหานคร: โรงพิมพ์จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2537.

สุพล ดุรงค์วิชานา. การวางแผนการทดลองขั้นสูง. เอกสารประกอบการสอนวิชาการวางแผนการทดลองของชั้นสูง ภาควิชาสถิติ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย 2540.

ภาษาอังกฤษ

Box,G.E.P., and M.E. Muller. A Note on the Generation of Random Normal Deviates, Annals of Mathematical Statistics, 29 (1958) : 610-611.

Box,G.E.P ,and Tiao.G.C. Bayesian Inference in Statistical Analysis. Massachusetts : Addison-Wesley Publishing Company,1973.

Cochran,W.G.,and Cox,G.M. Experimental Design. New York : John Wiley and Sons, 1976.

Fisher,R.A.,On the Mathematical Foundations of Theoretical Statistica. Series A,Phil, Trans. Roy. Soc.,1992.

Graybill,F.A.,An Introduction to Linear Statistical Model1 vol.,New York : McGraw – Hill, 1961.

Lindley,D.V., Introduction to Probability and Statistics from a Bayesian Viewpoint Part2 Inference. Cambridge:Cambridge University Press,1970.

Montgomery,C.D. Design and Analysis of Experiments. 4 nd ed.Canada : John Wiley & Sons,1997.

Norman L. Johnson and Samule Kotz . Continous Univariate Distribution.1-2 Vols. Cannada : John Wiley & Sons,1970.

Satterthwaite, F.E. An Approximate Distribution of Estimates of Variance Components. Biometrics Bull.2 ( 1946 ) : 110 – 112.

Shayle R. Searle, George Casella and Charlene McCulloch. Variance Component.

Cannada : John Wiley & Sons, 1992.

Stephen K. Mathematica as a tool. Boston : Birkhauser, 1994.

Stephen Wolfram. Mathematica a System for doing Mathematics by Computer. 2nd ed.

California : Addison-Wesley Publishing Company, 1991.

William R. Dillon and Matthew Goldstein. Multivariate Analysis Methods and Applications. New York : John Wiley & Sons, 1984.





## โปรแกรมสำหรับตัวแบบลาตินสแควร์

(\*) 1) โปรแกรมการคำนวณหาค่าประมาณแบบจุดทั้งวิธีคลาสสิกและวิธีเบส (\*)

(\* ขั้นตอนแรกคือการกำหนดค่าดังนี้คือ

Lmax คือ จำนวนการทดลองทั้งหมด

L คือ จำนวนการทดลองที่ทำให้ค่าประมาณแบบจุดเป็นมาก

N คือ จำนวนระดับปัจจัย

cv คือ สมบัลท์การกระจาย

k คือ ค่าจำนวนเต็มคงที่

B คือ ค่าเฉลี่ยรวมของประชากษา \*)

Lmax = 1000;

L = 0;

U = 40;

k = 1;

n = 3;

cv = 0.05 ;

sq = n^2;

temp = 0;

v = n - 1;

ve = (n - 1)\*(n - 2);

Vr[U\_, k\_, cv\_] := (cv\*U)^2/(3\*k + 1);

Evar = N[Vr[U, k, cv], 5];

Kvr = k\*Evar;

V = Evar + 3\*Kvr;

Print[U, "t", Evar, "t", V];

(\* ขั้นตอนในการสร้างข้อมูล \*)

SeedRandom[5];

kkix = 0;

Norm[u\_, var\_] := If[kkix == 1,

kkix = 0;

r1 = Random[]; r2 = Random[];

ztwo = Sqrt[-2\*Log[r1]]\*Sin[2\*Pi\*r2];

gn = ztwo\*Sqrt[var] + u;,

```

kkix = 1;
zone = Sqrt[-2*Log[r1]]*Cos[2*Pi*r2];
gn = zone*Sqrt[var] + u; ];

(* การเก็บข้อมูลลงไฟล์เพื่อเช็คข้อมูลว่ามีการแยกจงเป็นไปตามข้อกำหนด *)
f1 = OpenWrite["Latin.dat"]; (* ไฟล์ข้อมูลทั้งหมด *)
Array[Ta, n];
Array[Al, n];
Array[Be, n];
Array[Er, {n, n}];
Array[Y, {n, n}];
Do[
  Do [Norm[0, Kvr]; Ta[i] = gn, {i, n}];
  Do[Norm[0, Kvr]; Al[j] = gn, {j, n}];
  Do[Norm[0, Kvr]; Be[k] = gn, {k, n}];
  Do[Do[Norm[0, Evar]; Er[j,k] = gn, {k, n}], {j, n}];
  Do[Do[i = Mod[j + k - 1, n]; If[i == 0, i = n];
    Y[j, k] = U + Ta[i] + Al[j] + Be[k] + Er[j,k];
    temp = ToString[Y[j, k]];
    WriteString[f1, StringJoin[temp, "\t"]];
    {k, n}], {j, n}];
  WriteString[f1, "\n"],
  {z, Lmax}];
Close[f1];

```

(\* การเปิดไฟล์ข้อมูล \*)

```

f1 = OpenRead["Latin.dat"];
rdata = ReadList[f1, {{Real, Real, Real},
                      {Real, Real, Real},
                      {Real, Real, Real}}];           (* n = 3 *)

(*{{Real,Real,Real},*
{Real,Real,Real,Real},*
{Real,Real,Real,Real},*
{Real,Real,Real,Real}}]; *)      (* n=4 *)

```

```

(* {{Real,Real,Real,Real,Real},
    {Real,Real,Real,Real,Real},
    {Real,Real,Real,Real,Real},
    {Real,Real,Real,Real,Real},
    {Real,Real,Real,Real,Real}}); *) (* n = 5*)

(* การเก็บข้อมูลลงไฟล์เพื่อนำไปใช้ในการประมาณค่าแบบช่วงทั้งวิธีคลาสสิกและเบส *)
f2 = OpenWrite["LatinBC.dat"]; (* ไฟล์ที่เก็บค่าประมาณแบบจุดที่มีค่าเป็นบวกทั้ง 2 วิธี *)
f3 = OpenWrite["Latin2.dat"]; (* ไฟล์ที่เก็บค่าไว้เพื่อนำไปใช้ประมาณค่าแบบช่วงคลาสสิก *)
f4 = OpenWrite["Latin3.dat"]; (* ไฟล์ที่เก็บค่าไว้เพื่อนำไปใช้ประมาณค่าแบบช่วงเบส *)
f5 = OpenWrite["Latin1.dat"]; (* ไฟล์ข้อมูลที่ทำให้ค่าประมาณเป็นบวก *)

```

```

dataEuCI = Table[{x, 0}, {x, Lmax}];
dataEuB = Table[{x, 0}, {x, Lmax}];
EuCI = 0;
EuB = 0;
chkEu = 0;
oldEuCI = 0;
oldEuB = 0;
Array[tmp, {n, n}];

```

(\* ขั้นตอนการคำนวนค่าประมาณแบบจุดของทั้ง 2 วิธี \*)

```

Do[y = rdata[[z]];
  chk = 0;
  Do[Do[chk = j + k - 1;
    If[chk > n, chk = chk - n, chk = chk];
    tmp[[j, chk]] = y[[j,k]], {k, n}], {j, n}];

```

```

Ss = Sum[y[[j,k]], {j, 1, n}, {k, 1, n}]^2/sq;
STT = Sum[y[[j,k]]^2, {j, 1, n}, {k, 1, n}];
Sst = Sum[Sum[y[[j,k]], {k, 1, n}]^2, {j, 1, n}]/n;
Ssa = Sum[Sum[y[[j,k]], {j, 1, n}]^2, {k, 1, n}]/n;
Ssb = Sum[Sum[tmp[[j,k]], {j, 1, n}]^2, {k, 1, n}]/n;

```

St = Sst - Ss;

$S_a = S_{sa} - S_s;$   
 $S_b = S_{sb} - S_s;$   
 $S_e = S_{tt} - S_s - S_t - S_a - S_b;$

$M_t = S_t/v;$   
 $M_a = S_a/v;$   
 $M_b = S_b/v;$   
 $M_e = S_e/v;$

$C_{lt} = (M_t - M_e)/n;$   
 $C_{la} = (M_a - M_e)/n;$   
 $C_{lb} = (M_b - M_e)/n;$   
 $C_{le} = M_e;$

$x_1 = S_t/(S_t + S_e);$   
 $I_1 = \text{BetaRegularized}[x_1, v/2, ve/2 + 2];$   
 $I_2 = \text{BetaRegularized}[x_1, v/2, ve/2 + 1];$   
 $I_3 = \text{BetaRegularized}[x_1, v/2, ve/2];$   
 $a_1 = (ve/2 + 1)*I_1/I_2 - ve/2*I_2/I_3;$   
 $ve_1 = ve/a_1*I_2/I_3;$   
 $M_1 = S_e/(a_1*ve_1);$   
 $S_1 = ve_1*M_1;$

$x_2 = S_a/(S_a + S_1);$   
 $I_4 = \text{BetaRegularized}[x_2, v/2, ve1/2 + 2];$   
 $I_5 = \text{BetaRegularized}[x_2, v/2, ve1/2 + 1];$   
 $I_6 = \text{BetaRegularized}[x_2, v/2, ve1/2];$   
 $a_2 = (ve1/2 + 1)*I_4/I_5 - ve1/2*I_5/I_6;$   
 $ve_2 = ve1/a_2*I_5/I_6;$   
 $M_2 = S_1/(a_2*ve_2);$   
 $S_2 = ve_2*M_2;$

$x_3 = S_b/(S_b + S_2);$   
 $I_7 = \text{BetaRegularized}[x_3, v/2, ve2/2 + 2];$   
 $I_8 = \text{BetaRegularized}[x_3, v/2, ve2/2 + 1];$

```

l9 = BetaRegularized[x3, v/2, ve2/2];
a3 = (ve2/2 + 1)*l7/l8 - ve2/2*l8/l9;
ve3 = ve2/a3*l8/l9;
Me3 = Se2/(a3*ve3);
Se3 = ve3*Me3;

```

```

x4 = Sb/(Sb + Se1);
l10 = BetaRegularized[x4, v/2, ve1/2 + 2];
l11 = BetaRegularized[x4, v/2, ve1/2 + 1];
l12 = BetaRegularized[x4, v/2, ve1/2];
a4 = (ve1/2 + 1)*l10/l11 - ve1/2*l11/l12;
ve4 = ve1/a4*l11/l12;
Me4 = Se1/(a4*ve4);
Se4 = ve4*Me4;

```

```

x5 = Sa/(Sa + Se);
l13 = BetaRegularized[x5, v/2, ve/2 + 2];
l14 = BetaRegularized[x5, v/2, ve/2 + 1];
l15 = BetaRegularized[x5, v/2, ve/2];
a5 = (ve/2 + 1)*l13/l14 - ve/2*l14/l15;
ve5 = ve/a5*l14/l15;
Me5 = Se/(a5*ve5);
Se5 = ve5*Me5;

```

```

x6 = Sb/(Sb + Se5);
l16 = BetaRegularized[x6, v/2, ve5/2 + 2];
l17 = BetaRegularized[x6, v/2, ve5/2 + 1];
l18 = BetaRegularized[x6, v/2, ve5/2];
a6 = (ve5/2 + 1)*l16/l17 - ve5/2*l17/l18;
ve6 = ve5/a6*l17/l18;
Me6 = Se5/(a6*ve6);
Se6 = ve6*Me6;

```

```

Bt = 1/n*(St/(v + 2) - Me6);
Ba = 1/n*(Sa/(v + 2) - Me4);

```

```

Bb = 1/n*(Sb/(v + 2) - Me2);
Be = Se3/(ve3 + 2);

If[Clt >= 0 && Cla >= 0 && Clb >= 0 && Cle >= 0 && Bt >= 0 && Ba >= 0 && Bb >= 0 && Be >= 0
&& chkEu == 0,
L = L + 1;
ECI = Sqrt[(Clt - Kvr)^2 + (Cla - Kvr)^2 + (Clb - Kvr)^2 +(Cle - Evar)^2];
EB = Sqrt[(Bt - Kvr)^2 + (Ba - Kvr)^2 +(Bb - Kvr)^2 + (Be - Evar)^2];
EuCl = EuCl + ECI; EuB = EuB + EB;
If[L >= 50,
If[Abs[EuCl/L - oldEuCl] <= 0.001 && Abs[EuB/L - oldEuB] <= 0.001, chkEu = 1];
Print[L,"t",EuCl/L, "t", EuB/L, "t", Abs[EuCl/L - oldEuCl], "t", Abs[EuB/L - oldEuB]];
dataEuCl[[L,2]] = EuCl/L;
dataEuB[[L,2]] = EuB/L; oldEuCl = EuCl/L; oldEuB = EuB/L;

WriteString[f2, StringJoin[ToString[Clt], "t", ToString[Cla], "t", ToString[Clb], "t", ToString[Cle], "
t", ToString[Bt], "t", ToString[Ba], "t", ToString[Bb], "t", ToString[Be], "t", ToString[ECI], "t",
ToString[EB], "n"]];

WriteString[f3, StringJoin[ToString[Se], "t", ToString[Mt], "t", ToString[Ma], "t", ToString[Mb], "t",
ToString[Me],"t", ToString[Clt], "t", ToString[Cla], "t", ToString[Clb], "t"]];
WriteString[f4, StringJoin[ToString[Me6], "t", ToString[Me4], "t", ToString[Me2],"t",ToString[St],
"t", ToString[Sa], "t", ToString[Sb], "t", ToString[ve3], "t", ToString[Se3], "n"]];

Do[Do[WriteString[f5, StringJoin[ToString[y[[j,k]]], "t"]], {k, n}], {j, n}]; WriteString[f5, "t"]; ], {z,
Lmax}];

Print["n",U, "t", Evar, "t", V];
EC = EuCl / L;
EB = EuB / L;
Diff = EC - EB ;
Print[L,"t",EC,"t",EB,"t",Diff];

```

(\* กราฟแสดงระยะทางยูคลีเดียนสู่เข้าสู่ค่าคงที่ \*)

```

data1 = Table[{x, 0}, {x, L}];
data2 = Table[{x, 0}, {x, L}];

Do[data1[[i,2]] = dataEuC[[i,2]]; data2[[i,2]] = dataEuB[[i,2]]; , {i, L}];

ListPlot[data1, PlotJoined -> True, PlotRange -> {0, 3*Kvr}, PlotLabel -> "[ Classic ]", AxesLabel -> {"N", "Eucl"}];

ListPlot[data2, PlotJoined -> True, PlotRange -> {0, 3*Kvr}, PlotLabel -> "< Bayes >", AxesLabel -> {"N", "EuB"}];

Close[f1];
Close[f2];
Close[f3];
Close[f4];
Close[f5];

```

(\* 2) โปรแกรมการคำนวณหาค่าประมาณแบบซึ่งด้วยวิธีคลาสสิก \*)

n = 3;

k = 1;

U = 40;

cv = 0.05;

sq = n^2;

v = n-1;

ve = (n-1)\*(n-2);

alp = 0.05;

up = alp/2;

lo = 1-up;

Vr[U\_,k\_,cv\_]:= (cv\*U)^2/(3\*k+1);

Evar=N[Vr[U,k,cv],6];

Kvr=k\*Evar;

V=Evar+(3\*Kvr);

Print[U,"t",Evar,"t",V];

```

Chi[v_,Alp_] := FindRoot[Integrate[(w^(v/2-1)*E^(-w/2))/(Gamma[v/2]*2^(v/2)),
{w,0,q}] == Alp,{q,0.0001,2000}];
```

(\* การเปิดไฟล์ข้อมูลที่เก็บค่าได้มาใช้ในการหาค่าประมาณแบบช่วงคลาสสิก \*)

```
f1 = OpenRead["Latin2.dat"];
rdata = ReadList[ f1 , {Real,Real,Real,Real,Real,Real,Real,Real}];
```

```
L =73;
```

```
chkLUC = 0;
```

```
f2= OpenWrite["LatinLUC.dat"];
```

```
Do[ y = rdata[[z]];
```

```
Se = y[[1]]; 
```

```
Mt = y[[2]]; 
```

```
Ma = y[[3]]; 
```

```
Mb = y[[4]]; 
```

```
Me = y[[5]]; 
```

```
Clt = y[[6]]; 
```

```
Cla = y[[7]]; 
```

```
Clb = y[[8]]; 
```

```
Rt = N[ ((Mt-Me)^2) / ((Mt^2/v)+(Me^2/ve)), 4]; 
```

```
Ra = N[ ((Ma-Me)^2) / ((Ma^2/v)+(Me^2/ve)), 4]; 
```

```
Rb = N[ ((Mb-Me)^2) / ((Mb^2/v)+(Me^2/ve)), 4]; 
```

```
Ctl = N[ q /. Chi[ Rt, lo ],4]; 
```

```
Cal = N[q /. Chi[ Ra, lo ],4]; 
```

```
Cbl = N[q /. Chi[ Rb, lo ], 4]; 
```

```
Cel = N[q /. Chi[ ve, lo ], 4] ; 
```

```
Ctu = N[ q /. Chi[ Rt, up ],4]; 
```

```
Cau = N[q /. Chi[ Ra, up ],4]; 
```

```
Cbu = N[q /. Chi[ Rb, up ], 4]; 
```

```
Ceu = N[q /. Chi[ ve, up ], 4] ; 
```

```
LCt = N[(Clt*Rt)/Ctl ,4]; 
```

```
LCa = N[(Cla*Ra)/Cal ,4]; 
```

```
LCb = N[(Cbl*Rb)/Cbl ,4]; 
```

```
LCe = N[Se/Cel ,4]; 
```

```

UCt = N[(Clt*Rt)/Ctu ,4];
UCa = N[(Cla*Ra)/Cau ,4];
UCb = N[(Clb*Rb)/Cbu ,4];
UCe = N[Se/Ceu ,4];

St0 = StringPosition[ ToString[LCt], {"+", "i", "l"}];
Sa0 = StringPosition[ ToString[LCa], {"+", "i", "l"}];
Sb0 = StringPosition[ ToString[LCb], {"+", "i", "l"}];
St1 = StringPosition[ ToString[UCt], {"+", "i", "l"}];
Sa1 = StringPosition[ ToString[UCa], {"+", "i", "l"}];
Sb1 = StringPosition[ ToString[UCb], {"+", "i", "l"}];

Print[z,"\[t\"", LCt, ",", UCt, "\n\"", "[", LCa, ",", UCa, "\"]\n\"", "[", LCb, ",", UCb, "\"]\n\"", "[", LCe, ",", UCe, "\"]\n\" ];

WriteString[ f2, StringJoin[ "[", ToString[LCt], ",", ToString[UCt], "]\n",
"[", ToString[LCa], ",", ToString[UCa], "]\n",
"[", ToString[LCb], ",", ToString[UCb], "]\n",
"[", ToString[LCe], ",", ToString[UCe], "]\n" ]];

If[ (Kvr < LCt || Kvr > UCt) || (Kvr < LCa || Kvr > UCa) ||
(Kvr < LCb || Kvr > UCb) || (Evar < LCe || Evar > UCe)||

St0 != {} || Sa0 != {}|| Sb0 != {} || St1 != {} || Sa1 != {} || Sb1 != {} ,
chkLUC = chkLUC + 1;

];
Print[" "]

,{z, L}];

Print[ chkLUC ];
Print[N[ chkLUC / L,4]];
Close[f1];
Close[f2];

```

(\* 3) โปรแกรมการคำนวณหาค่าประมาณแบบช่วงด้วยวิธีเบส \*)

```

n = 3;
U=40;
cv=0.05;

```

```

sq = n^2;
k=1;
alp = 0.05;
al = alp/2;
v = n-1;
ve = (n-1)*(n-2);

```

```

Vr[U_,k_,cv_] := (cv*U)^2/(3*k+1);
Evar = N[Vr[U,k,cv],7];
Kvr = k*Evar;
V= Evar+(3*Kvr);
Print[U,"t",Evar,"t",V];

```

(\* การเปิดไฟล์ข้อมูลที่เก็บค่าไว้มาใช้ในการหาค่าประมาณแบบซ่องเบส์ \*)

```

f1 = OpenRead["Latin3.dat"];
rdata = ReadList[f1, {Real, Real, Real, Real, Real, Real, Real, Real}];

```

```

L = 73;
chkLUB = 0;
f2 = OpenWrite["LatinLUB.dat"];
f3 = OpenWrite["Error.dat"];
Do[ y = rdata[[z]];
  Me6 = y[[1]];
  Me4 = y[[2]];
  Me2 = y[[3]];
  St = y[[4]];
  Sa = y[[5]];
  Sb = y[[6]];
  ve3 = y[[7]];
  Se3 = y[[8]];

```

```

fn[v1_,n1_,S1_,Me1_] := Integrate[( (n1/S1)*((Me1+(n1*y1))/S1)^(-1*(v1/2+1))*E^((-1/2)*(S1/(Me1+
(n1*y1)))) ) / (Gamma[v1/2]*2^(v1/2)),{y1,0,Infinity}];
fnE[ve3_,Se3_] := Integrate[( (1/Se3)*(y4/Se3)^(-1*(ve3/2+1))*E^((-1/2)*(Se3/y4)) )
/ (Gamma[ve3/2]*2^(ve3/2)),{y4,0,Infinity}];

```

```

T = N[fn[v,n,St,Me6]];
Al = N[fn[v,n,Sa,Me4]];
Be= N[fn[v,n,Sb,Me2]];
Er= N[fnE[ve3,Se3]];

fn1[v1_,n1_,S1_,Me1_,A_] := Integrate[( (n1/S1)*((Me1+(n1*y1))/S1)^(-1*(v1/2+1))*E^((-1/2)*(S1/
(Me1+(n1*y1)))) ) / (Gamma[v1/2]*2^(v1/2))/A,{y1,0,Infinity}];

fE1[ve3_,Se3_,Er_] := Integrate[( (1/Se3)*(y4/Se3)^(-1*(ve3/2+1))*E^((-1/2)*(Se3/y4)) )
/ (Gamma[ve3/2]*2^(ve3/2))/Er,{y4,0,Infinity}];

T1 = N[fn1[v,n,St,Me6,T]];
Al1 = N[fn1[v,n,Sa,Me4,Al]];
Be1= N[fn1[v,n,Sb,Me2,Be]];
Er1= N[fE1[ve3,Se3,Er]];
(*Print[T1,"t",Al1,"t",Be1"t",Er1,"t"];*)

Lfn[v1_,Alp1_,n1_,S1_,Me1_,A1_] := FindRoot[Integrate[( (n1/S1)*((Me1+(n1*y1))/S1)^(-1*
(v1/2+1))*E^((-1/2)*(S1/(Me1+(n1*y1)))) ) / (Gamma[v1/2]*2^
(v1/2))/A1,{y1,0,x1}] == Alp1,{x1,0.001,50}];

LfE[ve_,Alp2_,Se_,B1_] := FindRoot[Integrate[( (1/Se)*(y2/Se)^(-1*(ve/2+1))*E^((-1/2)*
(Se/y2)) ) / (Gamma[ve/2]*2^(ve/2))/B1,{y2,0,x2}] == Alp2,
{x2,0.001,50}];

Ufn[v3_,Alp3_,n2_,S3_,Me3_,C1_] := FindRoot[Integrate[( (n2/S3)*((Me3+(n2*y3))/S3)^(-1*
(v3/2+1))*E^((-1/2)*(S3/(Me3+(n2*y3)))) ) / (Gamma[v3/2]*2^(v3/2))/C1,{y3,x3,Infinity}] == Alp3,
{x3,0.001,2000}];

UfE[ve3_,Alp4_,Se3_,D1_] := FindRoot[Integrate[( (1/Se3)*(y4/Se3)^(-1*(ve3/2+1))*E^((-1/2)*
(Se3/y4)) ) / (Gamma[ve3/2]*2^(ve3/2))/D1,{y4,x4,Infinity}]
== Alp4,{x4,0.001,2000}];

LBt = N[ x1 /. Lfn[v,al,n,St,Me6,T] ,5];
LBA = N[ x1 /. Lfn[v,al,n,Sa,Me4,Al] ,5];
LBb = N[ x1 /. Lfn[v,al,n,Sb,Me2,Be] ,5];

```

```

LBe = N[ x2 /. LfE[ve3,al,Se3,Er] ,5];

UBt = N[ x3 /. Ufn[v,al,n,St,Me6,T] ,5];
UBa = N[ x3 /. Ufn[v,al,n,Sa,Me4,AI] ,5];
UBb = N[ x3 /. Ufn[v,al,n,Sb,Me2,Be] ,5];
UBe = N[ x4 /. UfE[ve3,al,Se3,Er] ,5];

Print[z,"`","[",LBt,"`",UBt,"`",`","[",LBa,"`",UBa,"`",`","[",LBb,"`",UBb,"`",`","[",LBe,"`",UBe,"`"];
WriteString[ f2, StringJoin[ "[", ToString[LBt], `","` , ToString[UBt], `"]` ,
                           `","` , ToString[LBa], `","` , ToString[UBa], `"]` ,
                           `","` , ToString[LBb], `","` , ToString[UBb], `"]` ,
                           `","` , ToString[LBe], `","` , ToString[UBe], `"]` `"\n` ]];

If [ (Kvr < LBt || Kvr > UBT) || (Kvr < LBa || Kvr > UBa) || (Kvr < LBb || Kvr > UBb) || (Evar < LBe
|| Evar > UBe),
chkLUB = chkLUB + 1;
WriteString[ f3, StringJoin[ToString[chkLUB]],`"\n`];
];
Print["`"];
,{z,L}];

Print[ chkLUB ];
Print[N[ chkLUB /L,5] ];
Close[f1];
Close[f2];
Close[f3];

```

(\* จบการทำงาน \*)



### ประวัติผู้เขียน

นางสาว สุติกา จันทร์หล้า เกิดวันที่ 29 กุมภาพันธ์ พ.ศ.2519 ที่อำเภอเมือง จังหวัดนราธิวาส สำเร็จการศึกษาปฐมภูมิรัฐศาสตรบัณฑิต วิชาเอกสถิติ มหาวิทยาลัยศรีนครินทรวิโรฒ ภาคใต้ ในปีการศึกษา 2539 และเข้าศึกษาต่อในหลักสูตรสถิติศาสตรมหาบัณฑิตที่ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย เมื่อ พ.ศ.2540



สถาบันวิทยบริการ  
คุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย