

การเฝ้าสังเกตสถานะการตัดเหล็กกล้าบันเครื่องกลึงซีเอ็นซี โดยใช้เซนเซอร์ร่วมกัน

นายชัยวัฒน์ ภูชนพากิจ

วิทยานิพนธ์เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต
สาขาวิชาวิศวกรรมอุตสาหการ ภาควิชาวิศวกรรมอุตสาหการ

คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ปีการศึกษา 2552

ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

MONITORING OF MILD STEEL CUTTING STATES ON CNC TURNING MACHINE
UTILIZING SENSOR FUSION

Mr. Chaiwat Phusanapakorn

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements

for the Degree of Master of Engineering Program in Industrial Engineering

Department of Industrial Engineering

Faculty of Engineering

Chulalongkorn University

Academic Year 2009

Copyright of Chulalongkorn University

หัวขอวิทยานิพนธ์
โดย
สาขาวิชา
อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก

การฝึกสังเกตสถานะการตัดเหล็กกล้าบนเครื่องกลึงรีเอ็นชี
โดยใช้เซนเซอร์ร่วมกัน
นายชัยวัฒน์ ภูษณพาก
วิศวกรรมอุตสาหกรรม
ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สมเกียรติ ตั้งจิตติเจริญ

คณะกรรมการคัดเลือกนักเรียน
อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็น¹
ส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

..... คณบดีคณะวิศวกรรมศาสตร์
(รองศาสตราจารย์ ดร. บุญสม เลิศหริรักษ์)

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

..... ประธานกรรมการ
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สมชาย พัฒนาเมธ)

..... อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.สมเกียรติ ตั้งจิตติเจริญ)

..... กรรมการ
(อาจารย์ ดร. ณัฐชา ทวีแสงสกุลไทย)

..... กรรมการภายนอกมหาวิทยาลัย
(รองศาสตราจารย์ สมชาย พวงเพิกศิก)

ข้อวัฒน์ ภูมิพาก : การเฝ้าสังเกตสถานะการตัดเหล็กด้านนเครื่องกลึงซีเอ็นซี โดยใช้เซนเซอร์ร่วมกัน. (MONITORING OF MILD STEEL CUTTING STATES ON CNC TURNING MACHINE UTILIZING SENSOR FUSION) อ. ที่ปรึกษา วิทยานิพนธ์หลัก : พศ.ดร.สมเกียรติ ตั้งจิตติธรรม, 186 หน้า.

เครื่องจักรกลอัจฉริยะจะมีความสำคัญมากขึ้น ดังนั้นระบบการตรวจติดตามซึ่งมีความจำเป็นสำหรับการเพิ่มประสิทธิภาพในการผลิตในระหว่างการตัด จึงเป็นที่มาของวัตถุประสงค์ของงานวิจัยนี้ ซึ่งก็คือการพัฒนาระบบการตรวจติดตามการสึกหรอของมีดกลึงและสถานะการตัดของเศษโลหะและการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นของกระบวนการการกลึงเหล็กด้าคร์บอน (S45C) โดยการใช้เซนเซอร์ร่วมกัน ได้แก่ เซนเซอร์แรงตัด, เซนเซอร์วัดความเร่ง, เซนเซอร์เสียง และเซนเซอร์อัซคุสติก อีมิสชัน ในการทดลองจะเป็นการตัดแบบไม่ใช้สารหล่อเย็นและไม่มีการทำข้าวในแต่ละการทดลอง เพื่อที่จะได้ข้อมูลของสัญญาณจากทุกเซนเซอร์ ต่อมาแต่ละสัญญาณจะถูกนำมารวบรวมทั้งในโคลเมนความถี่โดยวิธีการประมวลผลสัญญาณที่เรียกว่า การแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว และในโคลเมนเวลา เพื่อหาความสัมพันธ์ของสัญญาณที่เกิดขึ้นกับการสึกหรอของมีดกลึง, การแตกหักของเศษโลหะ และการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ ซึ่งสัญญาณที่ได้ทำการวิเคราะห์จากแต่ละเซนเซอร์จะถูกประมวลผลผ่านโครงข่ายประสาทเทียมชนิดที่มีการแพร่ค่าข้อนกลับ, โครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน และโครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำแนกแบบ เพื่อพยากรณ์ระดับการสึกหรอของมีดกลึง และตรวจจับสถานะของการตัดว่าเป็นเศษโลหะแบบต่อเนื่อง, แบบแตกหัก หรือเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ขึ้นในกระบวนการการกลึง

ผลลัพธ์ที่ได้รับจากการทดลองพบว่า ระบบการตรวจติดตามภายในกระบวนการการตัด มีความแม่นยำและมีความน่าเชื่อถือสูง สามารถประมาณค่าระดับการสึกหรอของมีดกลึง และตรวจจับสถานะของการตัดของเศษโลหะและแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยมี誤อ่านต่ความถูกต้องมากกว่า 90 เปอร์เซนต์

ภาควิชา วิศวกรรมอุตสาหการ ลายมือชื่อนิสิต..... ชัยวิจิณ ภูมิพาก
 สาขาวิชา วิศวกรรมอุตสาหการ ลายมือชื่อ อ.ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์หลัก...
 ปีการศึกษา 2552

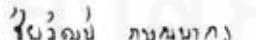
5070665221 : MAJOR INDUSTRIAL ENGINEERING

KEYWORDS : TURNING / TOOL WEAR / CONTINUOUS CHIP / BROKEN CHIP / CHATTER / SENSOR FUSION / NEURAL NETWORK

CHAIWAT PHUSANAPAKORN : MONITORING OF MILD STEEL CUTTING STATES ON CNC TURNING MACHINE UTILIZING SENSOR FUSION. THESIS
ADVISOR : ASST.PROF.SOMKIAT TANGJITSITCHAROEN, Ph.D.Eng, 186 pp.

The intelligent machine tool plays an important role and the monitoring system is required to improve the productivity during the in-process cutting. Hence, the aim of this research is to propose and develop the in-process monitoring system of the tool wear and the cutting states of chip and chatter for the carbon steel (S45C) in CNC turning process by utilizing the sensor fusion which are the force sensor, the sound sensor, the accelerometer sensor and the acoustic emission sensor. The dry cutting experiments are conducted with one replication to obtain the signals from all sensors. All signals are analyzed in both frequency domain by the signal processing method called Fast Fourier Transform (FFT) and time domain to find the correlation between each signal and the tool wear, the chip breaking as well as the chatter. Their analyzed signals have been integrated via the neural network with the back propagation, the perceptron and the pattern recognition technique to predict the tool wear level and detect the cutting states which are the continuous chip, the broken chip and the chatter occurred.

The experimentally obtained results showed that the in-process monitoring system proposed and developed in this research can be effectively used to estimate the tool wear level and detect the cutting states of chip and chatter with the percentage accuracy over 90 %.

Department : Industrial Engineering Student's Signature 

Field of Study : Industrial Engineering Advisor's Signature 

Academic Year : 2009

กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จไปได้ด้วยดี โดยความช่วยเหลือจากผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. สมเกียรติ ตั้งจิตสิตรเจริญ อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ ซึ่งเสียสละให้คำแนะนำตลอดระยะเวลาของการจัดทำงานวิจัย และเนื่องจากทุนการวิจัยครั้งนี้ได้รับสนับสนุนโดยทุนส่งเสริมการวิจัยคณบดีวิศวกรรมศาสตร์ จึงขอขอบพระคุณอย่างสูงมา ณ ที่นี่ด้วย

ขอขอบพระคุณ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. สมชาย พัวจินดาเนตร ประธานกรรมการสอบวิทยานิพนธ์ อ. ดร. ณัฐชา ทวีแสงสกุลไทย รองศาสตราจารย์ สมชาย พวงเพิกศึก กรรมการสอบวิทยานิพนธ์ ที่กรุณาให้คำแนะนำ และตรวจแก้ไขข้อบกพร่อง พร้อมทั้งให้ข้อคิดเห็นเพิ่มเติมที่เป็นประโยชน์ในการจัดทำวิทยานิพนธ์ ทำให้วิทยานิพนธ์ฉบับนี้มีความถูกต้องและสมบูรณ์มากยิ่งขึ้น

ขอขอบพระคุณคณาจารย์ทุกท่านที่ได้ให้ความรู้ คำแนะนำ และความช่วยเหลือ ทำให้วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จลุล่วงด้วยดี

ท้ายนี้ขอกราบขอบพระคุณ บิดา มารดา ที่เคยสนับสนุน และให้กำลังใจตลอดการทำวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ และขอขอบคุณ เพื่อนๆ พี่ๆ น้องๆ และผู้เกี่ยวข้องทุกท่านที่มิได้กล่าวไว้ ณ ที่นี่

ศูนย์วิทยหัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญ

หน้า

บทคัดย่อภาษาไทย	๔
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	๕
กิตติกรรมประกาศ	๖
สารบัญ	๗
สารบัญตาราง	๘
สารบัญภาพ	๙
 บทที่ 1 บทนำ	1
1.1 ภาพรวมของระบบการผลิตในอนาคต	1
1.2 ความเป็นมาและความสำคัญของงานวิจัย	7
1.3 วัตถุประสงค์ของงานวิจัย	9
1.4 ขอบเขตของการวิจัย	10
1.5 ผลที่คาดว่าจะได้รับ	10
1.6 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	10
1.7 ขั้นตอนการดำเนินงานวิจัย	11
บทที่ 2 ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	12
2.1 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง	12
2.2 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	49
บทที่ 3 วิธีดำเนินการวิจัย	60
3.1 การออกแบบการทดลอง	60
3.2 เครื่องมือที่ใช้ในการทดลอง	60

หน้า

3.3 ขั้นตอนการดำเนินการทดลอง	63
3.4 การเก็บรวบรวมข้อมูล	66
3.5 การวิเคราะห์ข้อมูล	68
บทที่ 4 ผลการวิเคราะห์ข้อมูล	70
4.1 การพยากรณ์ขนาดของการสักหรือของมีดกลึง	70
4.2 การจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น	76
4.3 การตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้น	82
บทที่ 5 สรุปผลการวิจัย อภิปรายผล และข้อเสนอแนะ	88
5.1 สรุปผลการวิจัย	88
5.2 อภิปรายผลการวิจัย	89
5.3 อุปสรรคในการวิจัย	91
5.4 ข้อเสนอแนะ	91
รายการอ้างอิง	93
ภาคผนวก	95
ภาคผนวก ก ตารางแสดงผลการทดลองที่เงื่อนไขการตัดต่างๆ สำหรับวิเคราะห์การสักหรือของมีดกลึง	96
ภาคผนวก ข ตารางแสดงผลการทดลองที่เงื่อนไขการตัดต่างๆ สำหรับวิเคราะห์รูปแบบของเศษโลหะ	115
ภาคผนวก ค ตารางแสดงผลการทดลองที่เงื่อนไขการตัดต่างๆ สำหรับวิเคราะห์การเกิดแซตเตอร์	137
ภาคผนวก ง โปรแกรม Matlab สำหรับการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว	160

หน้า

ภาคผนวก จ ขั้นตอนการใช้งานโครงข่ายประสานเที่ยม.....	171
ภาคผนวก ฉ คู่กรณ์จับยึดสำมือดัดแปลง เช่นเชอร์	183
ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์.....	186

ศูนย์วิทยหัพยากร อุปางกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญตาราง

ตาราง	หน้า
ตารางที่ 2.1 : กลไกที่ทำให้เกิดการสึกหrophobnm มีดตัด.....	25
ตารางที่ 3.1 : ตารางแสดงการปัจจัยค่าเครื่องออสซิลโลสโคป	65
ตารางที่ 3.2 : ตารางแสดงค่า sensitivity และช่วงความถี่ใช้งานของแต่ละเซนเซอร์.....	67
ตารางที่ 4.1 : ตารางแสดงผลของการพยากรณ์ระดับการสึกหrophobnm มีดกลึง.....	76
ตารางที่ 4.2 : ตารางแสดงผลลัพธ์ของการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ.....	82
ตารางที่ 4.3 : ตารางแสดงการเปรียบเทียบผลลัพธ์ของการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ.....	82
ตารางที่ 4.4 : ตารางแสดงผลลัพธ์ของการตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์	87
ตารางที่ 4.5 : ตารางแสดงการเปรียบเทียบผลลัพธ์ของการตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์	87

สารบัญภาพ

ภาพประกอบ

หน้า

1.1 : การพัฒนาเทคโนโลยีของระบบการผลิตอัจฉริยะ.....	2
1.2 : วิวัฒนาการของเครื่องจักรกลอัจฉริยะ.....	3
1.3 : โครงสร้างของเครื่องจักรกลซีเอ็นซีอัจฉริยะ.....	5
1.4 : โครงสร้างพื้นฐานของระบบการผลิตอัจฉริยะ	5
1.5 : เช่นเชอร์สำหรับการตรวจติดตามระบบการผลิต	7
2.1 : หลักการพื้นฐานของอินพุท-เอาท์พุทของกระบวนการตัด	12
2.2 : 7 รูปแบบพื้นฐานของกระบวนการตัด	13
2.3 : กระบวนการกลึง	14
2.4 : เงื่อนไขของการตัดในกระบวนการกลึง	14
2.5 : ภาพ 3 มิติ (a) ของการตัดแบบอิเล็กทรอนิกส์ ซึ่งมองลดมิติลงเหลือ 2 มิติ (b).....	16
2.6 : ความเครียดเนื่องระหว่างการเกิดเศษโลหะ : (a) การเกิดเศษโลหะที่ถูกอธิบายด้วยลำดับของการไฟล์ล่อนของแผ่นโลหะที่นานกัน ; (b) แผ่นโลหะ 1 แผ่น ที่แสดงความเครียดเนื่อง ；(c) สามเหลี่ยมของความเครียดเนื่องที่ถูกใช้เพื่อให้ได้ความสัมพันธ์ของสมการที่ 2-9 และ 2-10.....	17
2.7 : บริเวณการเฉือนลำดับที่ 1 และบริเวณการเฉือนลำดับที่ 2	18
2.8 : 4 รูปแบบหลักของการเกิดเศษโลหะในการตัด: (a) เศษโลหะแบบไม่ต่อเนื่อง , (b) เศษโลหะแบบต่อเนื่อง , (c) เศษโลหะแบบต่อเนื่องที่มีการเย็บติดที่คอมตัด , (d) เศษโลหะแบบที่มีลักษณะเป็นพันเลือย	18
2.9 : การจัดประเภทของรูปแบบของเศษโลหะตามมาตรฐาน ISO 3685-1977	20
2.10 : แสดงรูปแบบของเศษโลหะที่ยอมรับได้และแบบที่ไม่ต้องการให้เกิดขึ้น	21

2.11 : แรงในการตัดโลหะ: (a) แรงที่กระทำต่อเศษโลหะในการตัดแบบอุตสาหกรรม และ(b) แรงที่กระทำต่อมีดตัดที่สามารถถูกวัดได้	21
2.12 : แผนภาพของแรงแสดงความสัมพันธ์ระหว่างแรงในการตัดโลหะ (F , N , F_s , F_n , F_c , F_t)	23
2.13 : ภาพการสึก蝗ของมีดตัด แสดงตำแหน่งและรูปแบบของการสึก蝗ที่เกิดขึ้น	24
2.14 : (a) รอยสึกบนผิวคาย และ (b) รอยสึกบนผิวหลบบนมีดตัดซีเมนต์ คาร์ไบเด	26
2.15 : การวัดขนาดของการสึก蝗บนผิวหลบ	27
2.16 : การวัดขนาดของการสึก蝗บนผิวคาย	27
2.17 : การสึก蝗ที่ปลายมีด	28
2.18 : รูปแบบต่างๆของการสึก蝗บนวัสดุมีดตัดที่ต่างกัน	28
2.19 : ความสัมพันธ์ระหว่างการสึก蝗บนผิวหลบกับเวลาที่ใช้ในการตัด	29
2.20 : ผลกระทบของความเร็วที่เปลี่ยนแปลงในการตัดต่อการสึก蝗บนผิวหลบ โดยให้เกณฑ์การหมดอยู่ของมีดตัดในการสึก蝗บนผิวหลบเป็น 0.5 มิลลิเมตร	30
2.21 : Natural log-log กราฟระหว่างความเร็วในการตัดกับอายุการใช้งานของมีดตัด	31
2.22 : (a) 7 ส่วนประกอบของมีดตัดคอมตัดเดียว, (b) สัญลักษณ์ของมีดตัดที่ใช้กำหนดรูปทรงมีดตัด	33
2.23 : แสดงวิธีการติดเม็ดมีดบนด้ามมีด (a) การยืดเม็ดมีดกับด้ามมีด, (b) แสดงการประกอบเม็ดมีด, (c) ตัวอย่างของเม็ดมีดที่แตกต่างกันที่ติดอยู่กับด้ามมีด	34
2.24 : รูปทรงของเม็ดมีด (a) กลม, (b) สี่เหลี่ยม, (c) สี่เหลี่ยมขนมเปียกปูน มุม 80° , (d) หกเหลี่ยม, (e) สามเหลี่ยมด้านเท่า, (f) สี่เหลี่ยมขนมเปียกปูน มุม 55° และ (g) สี่เหลี่ยมขนมเปียกปูน มุม 35°	35
2.25 : ลักษณะของพื้นผิวชิ้นงานเมื่อกัดแซตเตอร์ชิ้นในระหว่างกระบวนการกรหลัง	36
2.26 : ขนาดความกว้างของเศษโลหะในกระบวนการกรหลัง	37

ภาพประกอบ	หน้า
2.27 : สัญญาณอะคูสติกแบบต่อเนื่องและแบบที่เกิดเป็นช่วงๆ	38
2.28 : ลักษณะรูปคลื่นอะคูสติกและคุณลักษณะต่างๆของสัญญาณ	39
2.29 : แสดงการแปลงสัญญาณจากโดเมนของเวลาไปยังโดเมนความถี่	40
2.30 : แสดงหลักการของโครงข่ายประสาทเทียม	42
2.31 : แสดงรูปแบบของโครงข่ายประสาทเทียม	42
2.32 : แสดงพังก์ชันการถ่ายโอน linear	43
2.33 : แสดงพังก์ชันการถ่ายโอน Hard-Limit	43
2.34 : แสดงพังก์ชันการถ่ายโอน Log-Sigmoid	43
2.35 : แสดงโครงข่ายแบบชั้นเดียว(One-layer network)	44
2.36 : แสดงโครงข่ายแบบหลายชั้น(Multiple-layer network)	44
2.37 : แสดงสถาปัตยกรรมของ Feedforward network	46
2.38 : แสดงสถาปัตยกรรมของ Feedback network	46
2.39 : แสดงโครงข่ายแบบเพอร์เซปตرون	47
2.40 : โครงสร้างของระบบตรวจติดตามเสียง	51
2.41 : รูปแบบของสัญญาณอะคูสติกในกระบวนการกรอง	52
2.42 : เพาเวอร์สเปกตรัมของสัญญาณอะคูสติก (ch1) เศษโลหะแบบต่อเนื่อง, (ch2) เศษโลหะแบบที่มีลักษณะเป็นเกลียว, (ch3) เศษโลหะแบบแตกหัก	53
2.43 : ตัวอย่างของเพาเวอร์สเปกตรัมของแรงตัดที่ระดับของการสึกหรอ R1, R2, R3 และ R4 (a) แรงตัดหลัก, (b) แรงป้อนตัด	53

ภาพประกอบ

หน้า

2.44 : สัญญาณอะคูสติกที่เกิดขึ้นในระหว่างการตัดที่เกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง รวมถึงเงื่อนไขของการตัดที่ทำให้เกิดเศษโลหะแบบแตกหัก และเศษโลหะแบบต่อเนื่อง	54
2.45 : สัญญาณอะคูสติกที่เกิดขึ้นในระหว่างการตัดที่มีแซตเตอร์เกิดขึ้นและเงื่อนไขของการตัดที่ทำให้เกิดแซตเตอร์	54
2.46 : การเปลี่ยนแปลงอย่างไม่มีนัยสำคัญของค่า AE_{rms} ในกรณีเครื่องมือตัดเกิดความเสียหาย	55
2.47 : รูปแบบการแตกหักของการเริ่มติดที่คอมตัดที่มีผลต่อสัญญาณอะคูสติก อีเมลชั้น	57
2.48 : การวิเคราะห์ความถี่ของสัญญาณอะคูสติก อีเมลชั้นในความเร็วและความลึกในการตัดที่ต่างกัน	57
3.1 : ภาพแสดงวัสดุชั้นงานกลึง	60
3.2 : ภาพแสดงเม็ดมีดตัด	61
3.3 : ภาพแสดงด้ามมีดตัด	61
3.4 : ภาพแสดงเครื่องกลึงซีเอ็นซี 4 แกน	61
3.5 : ภาพแสดง (ก) เซนเซอร์แรง, (ข) เซนเซอร์อะคูสติก อีเมลชั้น, (ค) เซนเซอร์เสียง, (ง) เซนเซอร์วัดความเร่ง	62
3.6 : ภาพแสดงเครื่องกลึงซีเอ็นซี 4 แกน	62
3.7 : ภาพแสดงเครื่องมือวัดขนาดชิ้นงาน	62
3.8 : ภาพแสดงเครื่องไมโครสโคป	63
3.9 : ภาพแสดงการติดตั้งเซนเซอร์วัดแรง, เซนเซอร์วัดความเร่งและเซนเซอร์อะคูสติก อีเมลชั้น ...	64
3.10 : ภาพแสดงการติดตั้งเซนเซอร์เสียง	64
3.11 : ภาพแสดงการติดตั้งเซนเซอร์สำหรับการดำเนินการทดลอง	65

ภาพประกอบ	หน้า
3.12 : ภาพแสดงการตัดที่ปริมาตรต่างๆ	66
3.13 : ภาพแสดงการตัดที่ปริมาตรต่างๆ	66
3.13 : ภาพแสดงทิศทางของแรงตัด (แรงรัศมี, แรงป้อนตัด และแรงตัดหลัก)	67
3.14 : ภาพแสดงสัญญาณแรงป้อนตัด	68
4.1 : ภาพแสดงสัญญาณแรงตัดทั้ง 3 แกน เมื่อมีดกลึงมีการสึกหรอเพิ่มขึ้น	70
4.2 : ภาพแสดงแอลมพลิจูดของความแปรปรวนเฉลี่ยของสัญญาณความเร่งที่สูงขึ้น ตามระดับของ การสึกหรอของมีดกลึง.....	71
4.3 : แผนภูมิการไฟลแสดงวิธีการหาค่าแอลมพลิจูดของความแปรปรวนเฉลี่ยของสัญญาณ	72
4.4 : ภาพแสดงเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณเสียง เมื่อมีดกลึงมีการสึกหรอเพิ่มขึ้น.....	73
4.5 : ภาพแสดงเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณอะคูสติก อิมิชั่น เมื่อมีดกลึงมีการสึกหรอเพิ่มขึ้น	73
4.6 : ภาพแสดงวิธีการพยากรณ์ระดับการสึกหรอของมีดกลึงโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียม	74
4.7 : ภาพแสดงผลลัพธ์ของการพยากรณ์ระดับสึกหรอของมีดกลึง	75
4.8 : ภาพแสดงการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณแรงตัดทั้ง 3 แกน เมื่อเกิดเศษ โลหะแบบต่อเนื่อง (ซ้าย) และเศษโลหะแบบแตกหัก (ขวา)	77
4.9 : ภาพแสดงตัวอย่างการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณความเร่ง เมื่อเกิดเศษ โลหะแบบต่อเนื่อง (บน) และเศษโลหะแบบแตกหัก (ล่าง).....	77
4.10 : ภาพแสดงตัวอย่างการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณเสียง เมื่อเกิดเศษโลหะ แบบต่อเนื่อง (บน) และเศษโลหะแบบแตกหัก (ล่าง).....	78
4.11 : ภาพแสดงตัวอย่างของการเปรียบเทียบสัญญาณอะคูสติก อิมิชั่น เมื่อเกิดเศษโลหะ แบบต่อเนื่อง (บน) และเศษโลหะแบบแตกหัก (ล่าง).....	79
4.12 : ภาพแสดงวิธีการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียม	80

ภาพประกอบ

หน้า

4.13 : ภาพแสดงตารางการประเมินระหว่างประเภทข้อมูลของการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นในกระบวนการกรองลีง	81
4.14 : ภาพแสดงตัวอย่างการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณแรงตัดทั้ง 3 แกนเมื่อเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ (ซ้าย) และในกรณีที่ไม่เกิดแซตเตอร์ขึ้น (ขวา) ในระหว่างการกรองลีง.....	83
4.15 : ภาพแสดงตัวอย่างการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณความเร่ง เมื่อเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ (บน) และในกรณีที่ไม่เกิดแซตเตอร์ขึ้น (ล่าง) ในระหว่างการกรองลีง	83
4.16 : ภาพแสดงตัวอย่างการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณเสียง เมื่อเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์(บน) และในกรณีที่ไม่เกิดแซตเตอร์ขึ้น (ล่าง) ในระหว่างการกรองลีง	84
4.17 : ภาพแสดงวิธีการตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์โดยใช้โครงข่ายประสาทเทียม	85
4.18 : ภาพแสดงตารางการประเมินระหว่างประเภทข้อมูลของการตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นในกระบวนการกรองลีง.....	86
ก : ภาพแสดงหน้าเริ่มต้นสำหรับการใช้งานโครงข่ายประสาทเทียม	172
ข : ภาพแสดงการโหลดไฟล์ของตัวแปรนำเข้าและตัวแปรนำออก.....	173
ค : ภาพแสดงการกำหนดจำนวนของข้อมูลสำหรับการเรียนรู้, การยืนยันความถูกต้องและการทดสอบของโครงข่ายประสาทเทียม	173
ง : ภาพแสดงการกำหนดจำนวนชั้นช่องของโครงข่ายประสาทเทียม.....	174
จ : ภาพแสดงขั้นตอนการฝึกสอนสำหรับโครงข่ายประสาทเทียม	174
ฉ : ภาพแสดงการฝึกสอนสำหรับโครงข่ายประสาทเทียม	175
ช : ภาพแสดงหน้าเริ่มต้นของ การใช้งานโครงข่ายประสาทเทียม	176
ช : ภาพแสดงการสร้างโครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซพตรอน	177
ณ : ภาพแสดงการสร้างโครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซพตรอน	177
ญ : ภาพแสดงการตั้งค่าข้อมูลสำหรับฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียม	178

ภาพประกอบ	หน้า
ภู : ภาพแสดงการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน	178
ภู : ภาพแสดงการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจดจำรูปแบบ	179
ภู : ภาพแสดงการการโหลดไฟล์ของตัวแปรนำเข้าและตัวแปรนำออก.....	180
ท : ภาพแสดงการกำหนดจำนวนของข้อมูลสำหรับการเรียนรู้, การยืนยันความถูกต้องและการทดสอบของโครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจดจำรูปแบบ	180
ณ : ภาพแสดงการกำหนดจำนวนชั้นช่อนของโครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจดจำรูปแบบ	181
ณ : ภาพแสดงการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจดจำรูปแบบ	181
ด : ภาพแสดงการฝึกสอนสำหรับโครงข่ายประสาทเทียม	182
ต : ภาพแสดงอุปกรณ์จับยึดตัวมีดตัดและเชนเชอร์	184
ถ : ภาพแสดง Drawing ของอุปกรณ์จับยึดตัวมีดตัดและเชนเชอร์.....	185

ศูนย์วิทยหัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

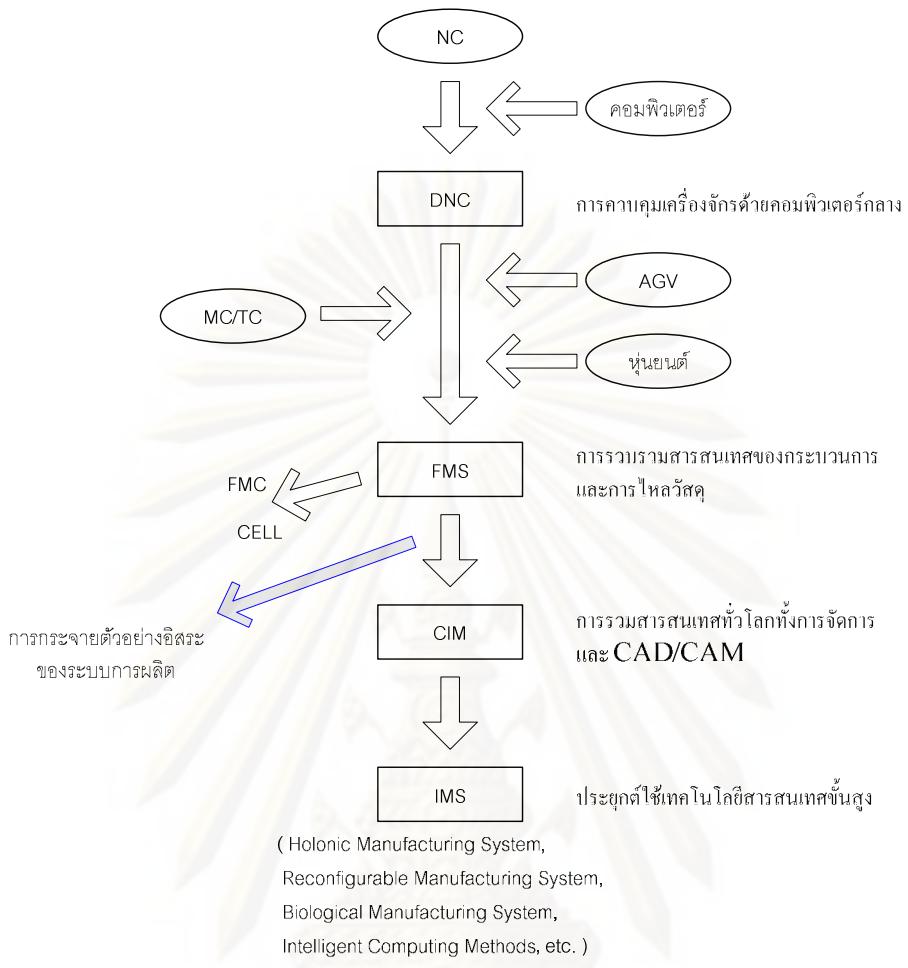
บทที่ 1

บทนำ

1.1 ภาพรวมของระบบการผลิตในอนาคต^[1]

ในปัจจุบันอุตสาหกรรมการผลิตได้ประสบกับการเปลี่ยนแปลงอันยิ่งใหญ่และการแข่งขันที่สูง เนื่องจากสภาพแวดล้อมต่างๆทางธุรกิจที่เปลี่ยนแปลงไปตลอดเวลา ดังนั้นระบบการผลิตในอนาคตควรมีคุณลักษณะที่คล่องแคล่ว, มีความเป็นอัจฉริยะ, มีการตอบสนองที่รวดเร็ว, ให้ผลิตภัณฑ์ที่มีคุณภาพสูง, รองรับการผลิตปริมาณน้อยแต่มีความหลากหลายได้ และตระหนักรถึงสิ่งแวดล้อมมากขึ้น โดยระบบการผลิตที่สามารถตอบสนองต่อคุณลักษณะต่างๆที่กล่าวมาข้างต้น ก็คือ ระบบการผลิตอัจฉริยะ (Intelligent Manufacturing System : IMS) ซึ่งเป็นระบบการผลิตที่มีการศึกษาและพัฒนาแก้อย่างกว้างขวาง เพื่อให้ระบบการผลิตอัจฉริยะสามารถที่จะควบคุมและตรวจสอบตนเองได้ อันจะเป็นผลให้สามารถผลิตผลภัณฑ์ให้เป็นไปตามข้อกำหนดของการออกแบบ ที่ซึ่งผลิตภัณฑ์จะถูกผลิตในสภาพแวดล้อมจำลอง และเพื่อให้มีความเข้าใจในประวัติของการพัฒนาของเทคโนโลยีของระบบการผลิตจากในอดีต ไปจนถึงระบบการผลิตที่จะเกิดขึ้นในอนาคต ดังแสดงในรูปที่ 1.1

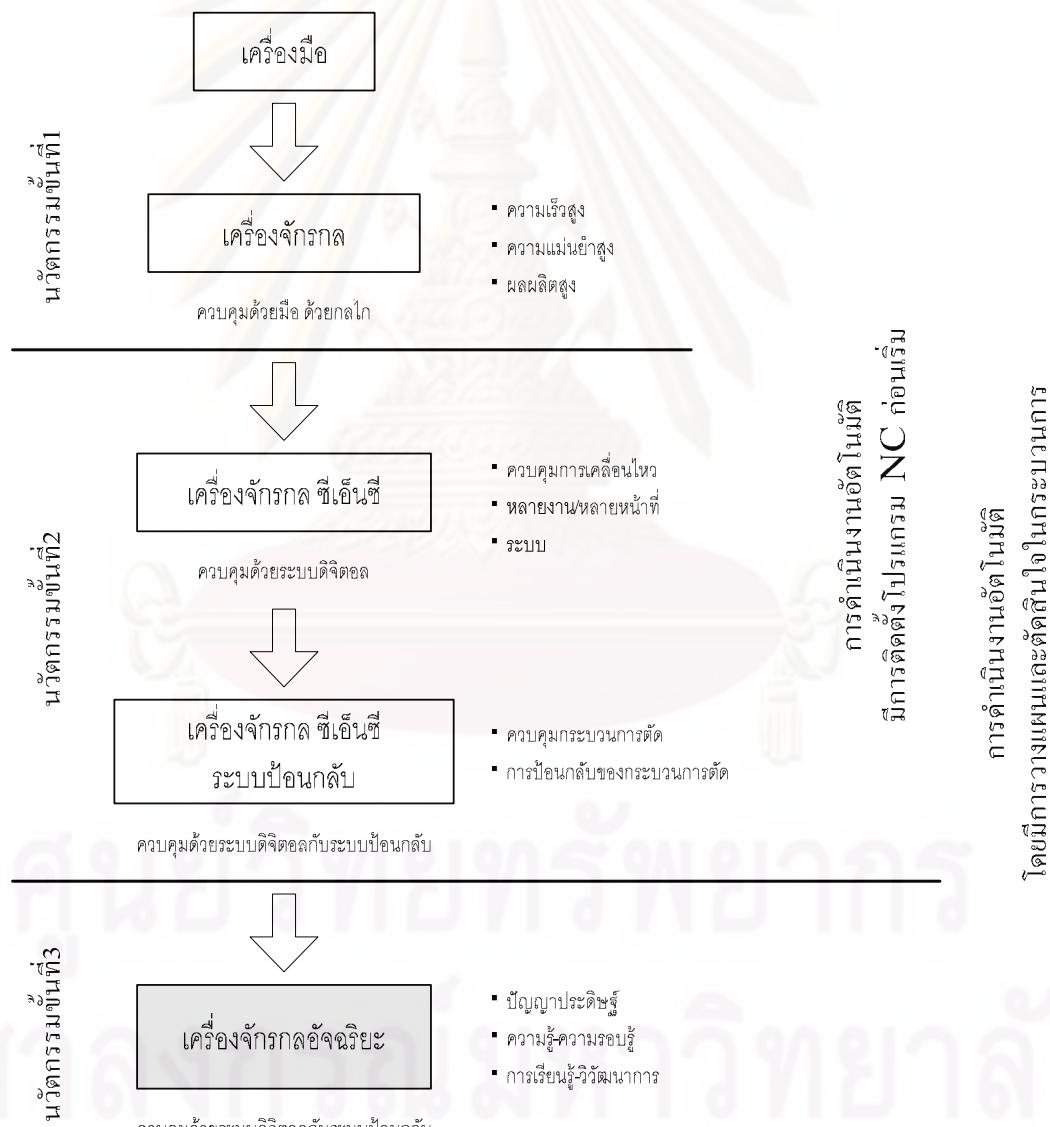
ระบบอัตโนมัติและการจัดระบบของการผลิตเชิงกลสมัยใหม่ เริ่มต้นจากการเครื่องจักรกลควบคุมเชิงตัวเลข (NC) ในปีค.ศ. 1954 ต่อมาได้พัฒนามาเป็นระบบการควบคุมเชิงตัวเลขทางตรง (Direct NC : DNC) โดยเครื่องจักรที่ควบคุมเชิงตัวเลขหลายเครื่องนี้จะถูกควบคุมโดยคอมพิวเตอร์กลาง ระบบดีอิเน็คซ์ถูกบังคับในรูปของผลลัพธ์ของการบูรณาการการไฟล์ของสารสนเทศในระบบการผลิต ซึ่งก็คือระบบการผลิตแบบยืดหยุ่น (Flexible Manufacturing System : FMS) โดยชิ้นงานและเครื่องมือต่างๆได้ถูกขนส่งระหว่างคลังสินค้ากับเครื่องจักรอย่างอัตโนมัติโดยเอจีวี (Automated Guide Vehicles : AGVs) และทำการขนถ่ายโดยหุนยนต์อุตสาหกรรมและอื่นๆ แต่โดยปกติแล้วระบบการผลิตแบบยืดหยุ่นต้องการการลงทุนสูงเพื่อที่จะติดตั้ง และก็ไม่ง่ายที่จะปรับเปลี่ยนโครงสร้างเพื่อที่จะจัดการกับการเปลี่ยนแปลงอันมากมายในปริมาณการผลิตและชนิดของผลิตภัณฑ์ได้ ด้วยเหตุนี้ระบบการผลิตแบบเซลล์ (Flexible Manufacturing Cell: FMC) จึงเป็นที่นิยมมากกว่า และบางครั้งการตรวจสอบชิ้นงานอัตโนมัติด้วยระบบการผลิตแบบเซลล์ นั้นมีต้นทุนที่ต่ำกว่าเมื่อเทียบกับระบบการผลิตแบบยืดหยุ่น นอกจากนั้นยังเดินเครื่องได้ง่ายและมีความยืดหยุ่นมากกว่าที่จะจัดการกับความเปลี่ยนแปลงของการสั่งซื้อของลูกค้า



รูปที่ 1.1 : การพัฒนาเทคโนโลยีของระบบการผลิตอัจฉริยะ

การเจริญเติบโตอย่างรวดเร็วของเทคโนโลยีซอฟต์แวร์และเทคโนโลยีการประมวลผลสารสนเทศ ร่วมกับการพัฒนาในชาร์ดแวร์ทางด้านการผลิตที่ได้กล่าวมาแล้วในข้างต้น ทำให้เป็นไปได้ที่จะบูรณาการกิจกรรมทางด้านอุตสาหกรรมทางด้านการตลาด ทางด้านการวิจัยและพัฒนากระบวนการผลิตในขั้นสุดท้ายของผลิตภัณฑ์และการส่งสินค้าเข้าด้วยกันซึ่งเป็นที่รู้จักกันดีในนามของ คอมพิวเตอร์บูรณาการการผลิต (Computer Integrated Manufacturing : CIM) ที่มีความสามารถในด้านการประมวลผลสารสนเทศของอุตสาหกรรมการผลิตเพิ่มขึ้มมาในขอบเขตทั้งหมดของกิจกรรมการผลิตอันได้แก่ การตลาด การจัดการ การควบคุมกระบวนการผลิต และการบริการ แต่อย่างไรก็ตาม ไม่มีความจำเป็นที่จะต้องนำมาซึ่งความยืดหยุ่นและความสามารถในการผลิตที่เพิ่มขึ้นในการผลิตจริง ด้วยเหตุผลที่กล่าวมาแล้วข้างต้นมีความคาดหวังว่าระบบการผลิตที่แยกจ่ายได้ด้วยตัวเอง (Autonomous distributed manufacturing systems) ประกอบกับเทคโนโลยีสารสนเทศขั้นสูงจะเป็นคำอุปกรณ์ของการผลิตในอนาคตที่สามารถผลิตสินค้าที่มีความหลากหลายของผลิตภัณฑ์ใหม่ได้มากขึ้นเนื่องมาจากความอุปสงค์ที่สามารถเปลี่ยนแปลงได้ตลอด

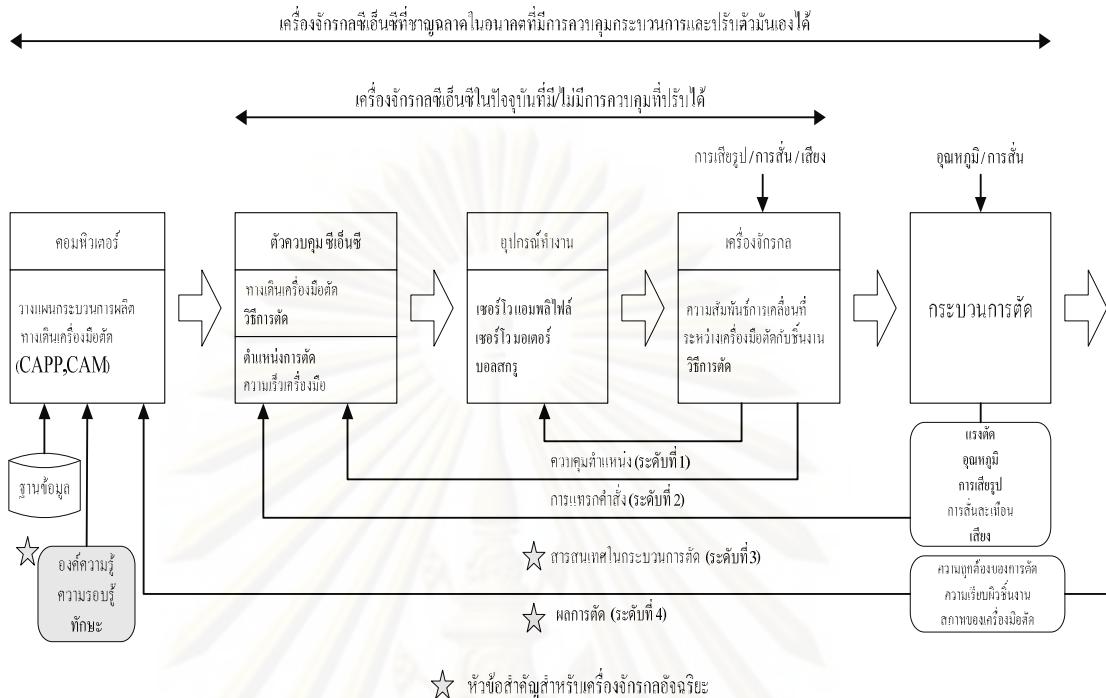
จากลูกค้า ระบบมีชื่อว่าระบบการผลิตอัจฉริยะ (Intelligent Manufacturing System: IMS) และเพื่อตอบสนองต่อระบบการผลิตอัจฉริยะ เครื่องจักรกลอัจฉริยะจึงได้ถูกวิจัยและพัฒนาขึ้น โดยเครื่องจักรกลที่มีความอัจฉริยะอยู่ภายในจะสามารถทำงานได้ด้วยตัวเอง สามารถทำงานร่วมกับเครื่องจักรอื่นๆ และถึงขั้นวายความสะดวกทางการผลิต ดังนั้นเครื่องจักรกลที่มีการทำงานร่วมกับเครื่องจักรอื่นๆ และทำงานได้ด้วยตัวเองนี้ก็จะมีความอัจฉริยะที่สูงมาก ซึ่งวิัฒนาการเครื่องจักรกล อัจฉริยะแสดงดังรูปที่ 1.2 โดยนัดกรรมแรกเกิดขึ้นในระหว่างยุคของการปฏิวัติอุตสาหกรรม ซึ่งเครื่องกลึง เครื่องกด เครื่องเจาะ และเครื่องไสแบบดั้งเดิมส่วนใหญ่ที่ใช้กันในปัจจุบันได้ถูกพัฒนา ตั้งแต่การปฏิวัติอุตสาหกรรม



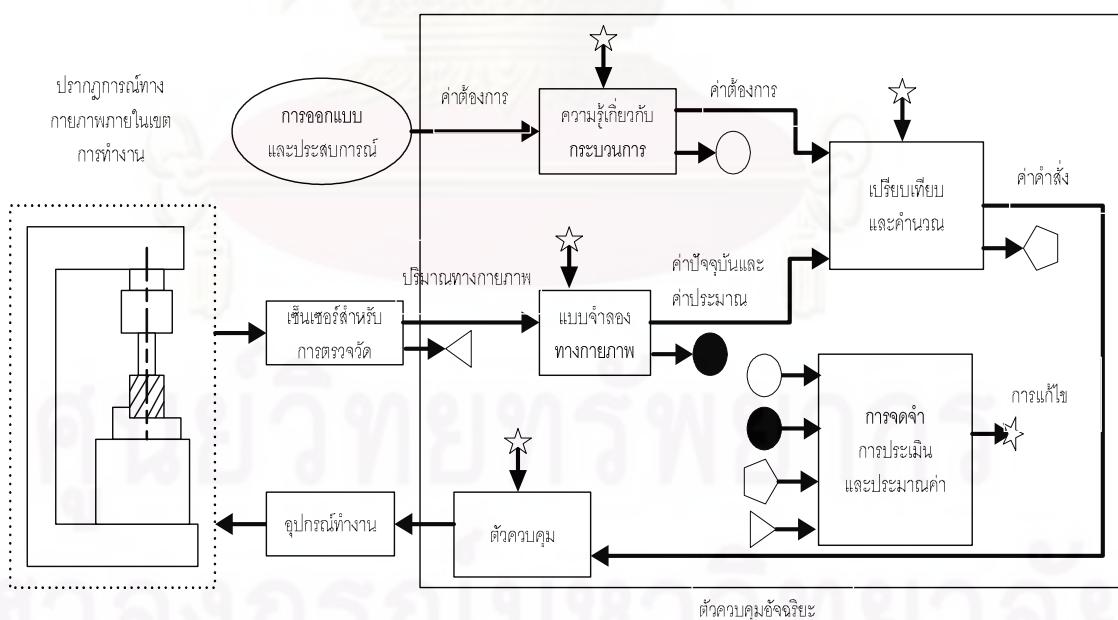
รูปที่ 1.2 : วิัฒนาการของเครื่องจักรกลอัจฉริยะ

นวัตกรรมขั้นที่สองคือการควบคุมเชิงตัวเลข ความถูกต้องและการวัดซ้ำของเครื่องจักรกลควบคุมเชิงตัวเลขนั้นมีความสามารถมากกว่าเครื่องจักรกลที่เดินเครื่องด้วยคนมาก อัตราผลิตภำพจะถูกปรับปูงอย่างมากโดยการลดเวลาที่ไม่ได้ผลิต (Non - productive time) ในวงจรการผลิต เครื่องจักรกลซีเอ็นซีที่ซับซ้อนหลายเครื่องได้ถูกพัฒนาและนำมาใช้ในทางปฏิบัติ ซึ่งความก้าวหน้าที่สำคัญของเครื่องจักรกลซีเอ็นซีคือการควบคุมที่สามารถปรับได้ (Adaptive control: AC) ตัวอย่างเช่นในกระบวนการตัดที่อยู่ในวงจรของการควบคุมแบบป้อนกลับของเครื่องจักร ในขณะที่มีตัดแล้วต้องงานถูกควบคุมด้วยซีเอ็นซี ซึ่ง เช่น เชอร์ลียูปแบบได้ถูกพัฒนาและนำมาใช้ในการตรวจจับสถานะของการตัดเพื่อที่จะป้อนกลับสารสนเทศต่างๆด้วย

อย่างไรก็ตาม, เครื่องจักรกลที่ได้พัฒนาขึ้นมาจนถึงปัจจุบันถูกขับเคลื่อนและควบคุมตามความต้องการที่กำหนดไว้ซึ่งถ้าไม่ถูกเตรียมขึ้นมาด้วยมือ ก็โดยคอมพิวเตอร์พร้อมกับซอฟต์แวร์ช่วยผลิต (CAM) และฐานข้อมูล ระบบควบคุมที่เป็นไปได้ในอนาคตสำหรับเครื่องจักรกลในรุ่นถัดไปจะเป็นการควบคุมแบบอัจฉริยะเครื่องจักรกลอัจฉริยะสามารถตัดสินใจได้ด้วยตัวเองว่าจะทำอะไรบนพื้นฐานการตัดสินใจของตัวเอง ซึ่งจะสนองตอบต่อคำสั่งการที่ไม่ชัดเจนโดยใช้ประโยชน์จากประสบการณ์ และการรวมองค์ความรู้ผ่านทางการเรียนรู้ ดังนั้นเครื่องจักรกลอัจฉริยะจะสามารถที่จะหาค่าสมรรถนะที่เหมาะสมสำหรับตัวเองภายใต้สภาพการณ์ที่กำหนด รวมไปถึงสถานการณ์ที่ไม่เคยพบมาก่อนและมีการเปลี่ยนแปลงได้ ซึ่งโครงสร้างของเครื่องจักรกลซีเอ็นซีอัจฉริยะในอนาคตสามารถสรุปได้ดังรูปที่ 1.3 ระบบควบคุมซีเอ็นซีแบบดั้งเดิมแบ่งออกได้ 2 ระดับ: การควบคุมตำแหน่ง (ระดับที่ 1) และการแทรกคำสั่งหรืออินเทอร์เฟลเตอร์ (ระดับที่ 2) เพื่อที่จะควบคุมการเคลื่อนที่ในแนวแกนของเครื่องตัด ระบบควบคุมเครื่องจักรกลซีเอ็นซีอัจฉริยะในอนาคตได้เพิ่มระดับเข้าไปอีก 2 ระดับเพื่อที่จะสามารถควบคุมกระบวนการที่มีความซับซ้อนได้ระบบการควบคุมแบบปรับได้ (AC) ได้ถูกนำมาใช้ในระดับที่ 3 ของลำดับชั้นการควบคุม (control hierarchy) สำหรับเครื่องจักรกลซีเอ็นซีขั้นสูง มีความต้องการการติดตามกระบวนการแบบอัจฉริยะซึ่งสามารถตรวจจับสถานะการตัดที่ไม่เข้มอยู่กับเงื่อนไขในการตัดและวิธีการตัด ระดับที่ 4. นั้นคือระดับของการสั่งการ (supervisory level) ซึ่งได้รับการป้อนกลับมาจากกระบวนการวัดชิ้นส่วนที่สำเร็จแล้ว (finished part) ระดับนี้ต้องการตัดชิ้นที่มีเหตุมีผลเพื่อที่จะประเมินผลของการตัดและกลยุทธ์เพื่อปรับปูงผลของการตัด ด้วยเหตุผลนี้ จึงมีความจำเป็นที่จะพิจารณาใช้ประโยชน์จากองค์ความรู้ เทคโนโลยี และทักษะที่เกี่ยวข้องกับการปฏิบัติงานที่กำหนดโดยพนักงานที่มีประสบการณ์ การใช้ประโยชน์ที่มีประสิทธิผลของสารสนเทศป้อนกลับโดยการพิจารณาที่ผลของการตัดมีความสำคัญมาก ระบบดังรูปที่ 1.4 ได้ถูกสร้างเพื่อที่จะนำเอกสารควบคุมชนิดนี้ไปใช้ในเครื่องจักรกลจริง



รูปที่ 1.3 : โครงสร้างของเครื่องจักรกลซีเอ็นซีอัจฉริยะ



รูปที่ 1.4 : โครงสร้างพื้นฐานของระบบการผลิตอัจฉริยะ

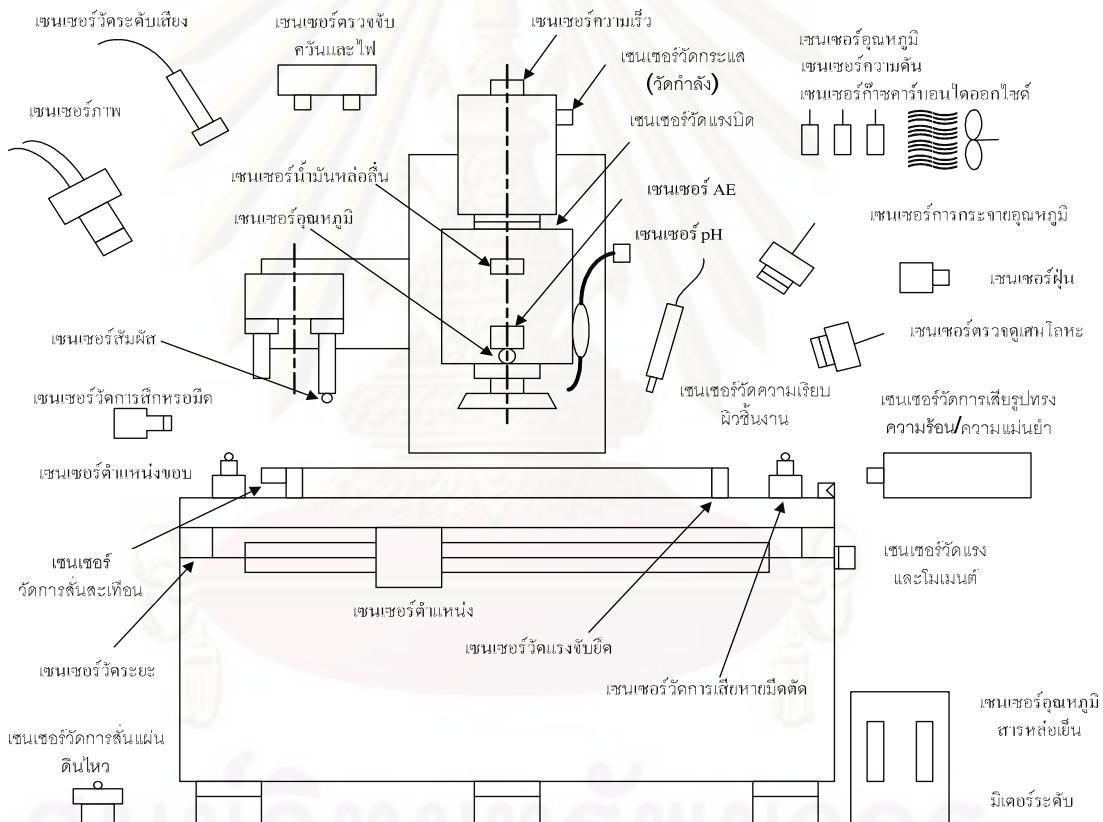
จากโครงสร้างพื้นฐานของระบบการผลิตอัจฉริยะจะเห็นว่าเซนเซอร์ได้เข้ามามีบทบาทเป็นอย่างมากในระบบการผลิตอัจฉริยะ ในฐานะที่เป็นอุปสงค์ใหม่ที่อยู่ในระบบการตรวจสอบตามในกระบวนการผลิตเนื่องจากแนวโน้มของการพัฒนาเทคโนโลยีการผลิตในปัจจุบัน ซึ่งสาเหตุของ การที่ต้องตรวจติดตามระบบการผลิตก็เพื่อทำให้แน่ใจว่าระบบการผลิตนี้มีสมรรถนะเหมาะสมที่สุด โดยในการตรวจติดตามจะมุ่งเน้นไปที่เครื่องจักร (ประสิทธิภาพและความบกพร่องต่างๆ), เครื่องมือ (สถานะของการสึกหรอ), ชิ้นงาน (ขนาด, พื้นผิว) และกระบวนการ (รูปแบบของเศษโลหะ, อุณหภูมิ) ซึ่งได้มีการใช้เซนเซอร์ในรูปแบบที่แตกต่างกันในการที่จะตรวจติดตามไม่ว่าจะ เป็นในด้านของการผลิต หรือในด้านของสภาพแวดล้อมของการผลิตที่มีมากมายหลายรูปแบบดัง แสดงในรูปที่ 1.5 และจากการพิจารณาแนวโน้มการพัฒนาทางด้านการผลิตสามารถที่จะสรุปเพื่อ อธิบายว่าทำไม่ใช่เซนเซอร์และเทคโนโลยีการตรวจติดตามได้ถูกยามาเป็นสิ่งที่มีความสำคัญมากขึ้น เรื่อยๆ ในระบบการผลิตอัจฉริยะ

- ระบบการผลิตปริมาณมาก (Large-scale manufacturing system) ควรที่จะถูก ปฏิบัติงานภายใต้ความนำเข้าถือและความพร้อมที่สูงเพราเวลานหยุดที่เกิดจากระบบเกิด การขัดข้องส่งผลต่อ กิจกรรมทางการผลิตหมาย
- การเพิ่มขึ้นของค่าแรงงานและการขาดแคลนของแรงงานที่ต้องใช้พนักงานที่มีทักษะ ทำให้จำเป็นต้องมีระบบการผลิตที่มีคนเข้ามาเกี่ยวข้องให้น้อยที่สุด
- ระบบการผลิตที่มีความแม่นยำเที่ยงตรงพิเศษ (Ultra-precision manufacturing) สามารถบรรลุผลสำเร็จได้ด้วยการซ่วยเหลือของศาสตร์ของการวัดและเทคโนโลยีของการ ตรวจติดตามกระบวนการขั้นสูงโดยการใช้ระบบเซนเซอร์ที่มีความนำเข้าถือ
- การใช้เครื่องจักรกลที่มีความซับซ้อน ซึ่งต้องการการบูรณาการของระบบการตรวจติดตาม เพื่อที่จะป้องกันความเสียหายของเครื่องจักร
- เครื่องจักรกลที่ใช้งานหนัก (Heavy-duty machine) พร้อมกับการตัดและการเจียร ความเร็วสูงควรที่จะถูกจัดการด้วยคนให้น้อยที่สุดด้วยเหตุผลทางด้านความปลอดภัย
- ความตระหนักทางด้านสิ่งแวดล้อมในการผลิตปัจจุบันทำให้ต้องการเซนเซอร์ที่จะตรวจ ติดตามการปล่อยของเสียจากกระบวนการผลิต

การรวมความแตกต่างของเซนเซอร์ได้ถูกพัฒนาเพื่อที่จะเข้ามายังชุดอย่างเซนเซอร์ เดี่ยว ซึ่งมากกว่าหนึ่งในสิ่งของงานวิจัยจะมุ่งเน้นไปที่การรวมเซนเซอร์ (Sensor fusion) ซึ่งเป็น ความสามารถในการรวมหรือเพิ่มเติมผลลัพธ์ที่ได้จากเซนเซอร์อื่นๆ เพื่อที่จะให้การตัดสินใจที่มี ความแน่นอนมากขึ้น ซึ่ง โดยทั่วไป กระบวนการผลิตและระบบการผลิตเกี่ยวกับจะทุกชนิดต้องการ

การตรวจติดตามเพื่อที่จะรักษาความน่าเชื่อถือของกระบวนการและเพื่อหลีกเลี่ยงสภาวะที่ผิดปกติโดยบทบาทของเซนเซอร์ในกระบวนการผลิตและระบบการผลิตสามารถที่จะสูญเสียได้ดังนี้

- เซนเซอร์ควรที่จะสามารถตรวจจับการทำงานที่ผิดปกติซึ่งอาจจะเกิดขึ้นในกระบวนการผลิตโดยที่ไม่คาดว่าจะเกิดขึ้นได้
- สารสนเทศที่เกี่ยวกับพารามิเตอร์ของกระบวนการผลิตที่ได้จากเซนเซอร์และระบบการตรวจติดตามสามารถที่จะนำมาใช้ในการหาค่าพารามิเตอร์ที่เหมาะสมของกระบวนการ
- ระบบเซนเซอร์และการตรวจติดตามจะทำให้มีความเป็นไปได้ที่จะหาความสัมพันธ์ระหว่างอินพุตและเอาท์พุตของกระบวนการผลิต



รูปที่ 1.5 : เซนเซอร์สำหรับการตรวจติดตามระบบการผลิต

1.2 ความเป็นมาและความสำคัญของงานวิจัย

อุตสาหกรรมเหล็กและเหล็กกล้าของไทยเป็นหนึ่งในอุตสาหกรรมพื้นฐานที่มีความสำคัญในการพัฒนาประเทศ เนื่องจากเป็นอุตสาหกรรมเชื่อมโยงกับอุตสาหกรรมอื่นๆ เป็นจำนวนมาก

เช่น อุตสาหกรรมยานยนต์ เครื่องใช้ไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ เฟอร์นิเจอร์ อาหารกระป๋อง (บรรจุภัณฑ์) เครื่องจักรกล และอุตสาหกรรมก่อสร้าง เป็นต้น และในปัจจุบัน วัสดุประเภทเหล็กกล้า คาร์บอน เช่น S45C ได้ถูกนำมาผลิตเป็นชิ้นส่วนสำคัญต่างๆ มากมาย โดยเฉพาะชิ้นส่วนประกอบยานยนต์ และชิ้นส่วนเครื่องจักร (เพลา, ล้อเบื้อง, สลักเกลียว) โดยการกลึงนั้นเป็นกระบวนการหนึ่งที่มีความสำคัญในการตัดชิ้นรูปวัสดุดังกล่าวให้ได้รูปร่างตามต้องการ[19], ดังนั้นจึงมีความต้องการในการเพิ่มประสิทธิภาพในการผลิตให้สูงขึ้นในกระบวนการผลิตอัตโนมัติเพื่อรับระบบการผลิตอัตโนมัติในอนาคตอันใกล้ซึ่งเป็นเป้าหมายหลักของระบบการตรวจสอบตามมาตรฐานการกลึง และเนื่องจากการสึกหรอของมีดกลึงและสถานะการกลึงมือทิพลด้อยคุณภาพของชิ้นงาน, ความถูกต้องของขนาดชิ้นงาน, อัตราการผลิต, การหยุดของเครื่องจักรเพื่อเปลี่ยนมีดตัดหรือการกำจัดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง รวมถึงเป็นการเพิ่มต้นทุนของการผลิตด้วย และในกระบวนการกลึงนั้นมีเงื่อนไขของการตัดที่ส่งผลกระทบคุณภาพของชิ้นงาน ก็คือ ความเร็วตัด, ความลึกในการตัด และอัตราการป้อนตัด โดยเงื่อนไขของการตัดทั้ง 3 ตัวนี้มีผลต่อการสึกหรอของมีดกลึง และรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น รวมไปถึงการสั่นสะเทือนที่เกิดขึ้นในขณะตัดหรือแซตเตอร์ เช่นเศษโลหะสามารถแตกหักได้เมื่อเพิ่มความลึกในการตัด, เพิ่มอัตราการป้อนตัดและลดความเร็วตัด หรือการลดแซตเตอร์สามารถทำได้โดยลดความลึกในการตัด, ลดอัตราการป้อนตัดและลดความเร็วตัด[5], ซึ่งในกระบวนการกลึงโดยทั่วไปแล้ว เพื่อให้ได้คุณภาพที่สูงของกระบวนการตัดนั้น ควรต้องมีการตรวจสอบตามพารามิเตอร์อย่างน้อย 3 ตัวก็คือ การสึกหรอของมีดกลึง, รูปแบบของเศษโลหะและการเกิดแซตเตอร์[12], ซึ่งเป็นที่มาของความต้องการที่จะพัฒนาระบบการตรวจสอบตามสภาพของมีดกลึง (การสึกหรอของมีดกลึง) และสถานะการกลึง (รูปแบบของเศษโลหะ, แซตเตอร์) ในกระบวนการผลิตอัตโนมัติ โดยการนำเซนเซอร์มาใช้ช่วยวิเคราะห์สภาพของมีดกลึงและสถานะการกลึงในขณะกลึงจริงโดยติดตั้งเซนเซอร์ 4 ชนิด (เซนเซอร์แรง, เซนเซอร์อุณหภูมิ ไมส์ชัน, เซนเซอร์วัดความเร่ง และเซนเซอร์เสียง) บนเครื่องกลึงซีเอ็นซีเพื่อดูสัญญาณของเซนเซอร์ในขณะกลึง แล้วนำผลของสัญญาณที่ได้จากเซนเซอร์ทั้ง 4 ชนิด มาวิเคราะห์เพื่อพัฒนาอัลгорิทึมสำหรับการตรวจสอบตามในกระบวนการกลึงซีเอ็นซี ดังนั้น งานวิจัยนี้จะทำการศึกษาและพัฒนาระบบการตรวจสอบตามสภาพมีดกลึงและสถานะการกลึง โดยการรวมรูปแบบที่แตกต่างกันของเซนเซอร์ เพื่อปั้งชี้สถานะของการกลึงอย่างต่อเนื่องเพื่อความแม่นยำและความน่าเชื่อถือที่สูง

เซนเซอร์ทั้ง 4 ชนิดที่เลือกมาใช้ในกระบวนการตรวจสอบตามบนเครื่องกลึงซีเอ็นซีนั้น เซนเซอร์แต่ละตัวจะมีความสามารถในการตรวจสอบตามสภาพของมีดกลึงและสถานะการกลึงต่างกันซึ่งจะให้สัญญาณในลักษณะที่คล้ายกันคือ เมื่อมีดกลึงมีการสึกหรอที่มากขึ้นจะทำให้แรง

ตัดสูงขึ้น, สัญญาณความเร่งและสัญญาณเสียงที่มีแอมเพลจุดสูงขึ้น โดยในการวัดสัญญาณเสียงนั้น ในช่วง 0 – 2 กิโลเฮิรตซ์ สัญญาณที่ได้ไม่แตกต่างกันอย่างชัดเจน เนื่องจากอิทธิพลของ สภาพแวดล้อม เช่น เสียงจากเครื่องจักรไกล์เดียงหรือเสียงรบกวนจากภายนอก และในช่วง ระหว่าง 6 – 20 กิโลเฮิรตซ์ ขนาดการสึกหรอที่เพิ่มขึ้นมีผลให้แอมเพลจุดของเสียงเพิ่มขึ้น[14], และ อาจทำให้เกิดแซตเตอร์ขึ้นด้วย (เนื่องจากการสึกหรอที่ปลายเม็ด) นอกจากนี้เมื่อการสึกหรอเพิ่มขึ้น แอมเพลจุดของสัญญาณอะคูสติกอิมิสชันก็จะสูงขึ้นด้วย ซึ่งสามารถนำมาช่วยในการพยากรณ์ ขนาดสึกหรอของเม็ดกลึงได้ ส่วนในการตรวจติดตามรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นนั้น ในขณะเกิด เศษโลหะเป็นแบบต่อเนื่อง แอมเพลจุดของแรงตัดพลวัตรทั้งสามจะมีขนาดเล็ก (แรงตัดหลัก, แรง ป้อนตัดและแรงรัศมี)[6], แอมเพลจุดของสัญญาณอะคูสติกจะมีลักษณะเป็นแบบต่อเนื่อง (Continuous-type AE signal) และเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณอะคูสติกอิมิสชันก็จะมีขนาด ต่ำ [11-13], แต่เมื่อเศษโลหะเป็นแบบแตกหักแอมเพลจุดของแรงตัดพลวัตรทั้งสามจะมีขนาดใหญ่ โดยเฉพาะแรงป้อนตัดพลวัตรจะมีแอมเพลจุดขนาดใหญ่สุด[5-6], และแอมเพลจุดของสัญญาณอะคู สติกจะมีลักษณะเป็นช่วงๆ (Burst-type AE signal) อีกทั้งเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณอะคู สติก อิมิสชันก็จะมีขนาดสูงขึ้น และในการตรวจติดตามแซตเตอร์ในขณะกลึงนั้น เมื่อเกิดแซตเตอร์ ขึ้นแอมเพลจุดของสัญญาณแรงตัดหลักพลวัตรจะมีขนาดใหญ่สุดในระหว่างสัญญาณแรงตัดพล วัตรทั้งสามและค่ารากกำลังสองเฉลี่ยของสัญญาณอะคูสติกอิมิสชันหรือเพาเวอร์สเปคตรัมของ สัญญาณอะคูสติกอิมิสชัน ก็สามารถตรวจจับแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นได้ เนื่องจากช่วงความถี่ของ สัญญาณสูงกว่าช่วงความถี่ของการสั่นสะเทือนของเครื่องจักรและสิ่งรบกวนจากสิ่งแวดล้อม ภายนอก โดยช่วงความถี่ใช้งานของสัญญาณอะคูสติกอิมิสชันจะอยู่ที่ประมาณ 100 kHz – 1 MHz [11,13,18]

จากการเกิดลักษณะของสัญญาณของเซนเซอร์ทั้ง 4 ที่กล่าวมาข้างต้นนั้นสามารถ นำมาใช้ในการปั่งชี้สถานะการกลึงที่เกิดขึ้นในกระบวนการการกลึงดังกล่าวข้างต้นได้ ดังนั้นใน งานวิจัยนี้จึงได้เลือกเซนเซอร์ทั้ง 4 ชนิดมาใช้ร่วมกันเพื่อช่วยในการวิเคราะห์หาสถานะการกลึง จากรูปแบบของสัญญาณที่ได้ให้มีความแม่นยำและความน่าเชื่อถือที่สูงขึ้น รวมทั้งหาค่า มาตรฐานในการปั่งชี้สถานะการกลึงและพัฒนาอัลกอริทึมขึ้นเพื่อช่วยในการตรวจติดตามการสึก หรอหรือสถานะการกลึงแบบอัตโนมัติในขณะกระบวนการกลึงจริงโดยไม่คำนึงถึงเงื่อนไขการตัดที่ เปลี่ยนไป

1.3 วัตถุประสงค์ของงานวิจัย

- 1.) เพื่อพัฒนาระบบการตรวจติดตามภายในการกระบวนการการกลึงจริงและอัลกอริทึมในการ ปั่งชี้สถานะของการกลึง(รูปแบบของเศษโลหะ, แซตเตอร์) และสภาพของเม็ดกลึง(การ

สีกหรอของมีดกลึง) อย่างอัตโนมัติโดยไม่ต้องใช้พนักงานควบคุมเครื่อง สำหรับเครื่องกลึงซีเอ็นซีอัจฉริยะในอนาคต

- 2.) เพื่อศึกษาและวิเคราะห์สัญญาณจากเซนเซอร์แต่ละชนิดที่ได้ในกระบวนการกราลึงร่วมกัน เพื่อเพิ่มความแม่นใจในการทำการตัดชิ้นงานจริง

1.4 ขอบเขตของการวิจัย

- 1.) การทดลองการตัดแห้ง (Dry Cutting) บนเครื่องกลึงซีเอ็นซี 4 แกน ยี่ห้อ Mazak รุ่น NEXUS 200MY/MSY
- 2.) วัสดุชิ้นงานในการกลึงเป็น เหล็กกล้าคาร์บอน S45C ขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 120 มิลลิเมตร ยาว 300 มิลลิเมตร
- 3.) เม็ดมีดตัดที่ใช้เป็นแบบคาร์ไบเดเคลือบผิว (Coated Carbide) เบอร์ KC9110
- 4.) พารามิเตอร์ในกระบวนการกราลึง คือ ความเร็วในการตัด อัตราป้อนตัด และความลึกตัด
- 5.) เซนเซอร์ที่ใช้ในการวิจัยนี้
 - เซนเซอร์แรง (3-Component Dynamometer) ยี่ห้อ KISTLER รุ่น 9121
 - เซนเซอร์เสียง (Sound Sensor) ยี่ห้อ 01dB-Metrawib รุ่น PRE 21A
 - เซนเซอร์อะคูสติก อิมิสชัน (Acoustic Emission Sensor) ยี่ห้อ KISTLER รุ่น 8152B
 - เซนเซอร์วัดความเร่ง (Accelerometer Sensor) ยี่ห้อ Endevco รุ่น 27A11
- 6.) ตัวชี้วัดผลสำเร็จวัดจากความสามารถในการปั่งชีสสถานะการกลึงและสภาพมีดกลึงของอัลกอริทึมที่สร้างขึ้น

1.5 ผลที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.) ระบบการตรวจติดตามสภาพมีดกลึง(การสีกหรอของมีดกลึง) และสถานะการกลึง (รูปแบบของเศษโลหะ, แซตเตอร์) สำหรับเครื่องกลึงซีเอ็นซีอัจฉริยะในอนาคต

1.6 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.) ระบบการตรวจติดตามภายในการกระบวนการกลึงและอัลกอริทึมในการปั่งชีสสถานะของ การกลึงและสภาพของมีดกลึงอย่างอัตโนมัติ สำหรับเครื่องกลึงซีเอ็นซีอัจฉริยะในอนาคต
- 2.) เพิ่มอัตราผลิตภาพในกระบวนการกราลึงและคุณภาพของผลิตภัณฑ์ รวมถึงลดต้นทุนจากการผลิตของเสีย

- 3.) แนวทางในการพัฒนาคุณภาพแบบทันท่วงที่บนเครื่องกลึงซีเอ็นซี
- 4.) เครื่องกลึงซีเอ็นซีอัจฉริยะ เพื่อรองรับระบบการผลิตอัจฉริยะในอนาคต

1.7 ขั้นตอนการดำเนินงานวิจัย

- 1.) ศึกษาขั้นตอนการใช้งานเครื่องกลึง CNC
- 2.) ศึกษาพฤติกรรมของกระบวนการกลึง รวมไปถึงพารามิเตอร์ในการกลึงต่างๆที่ส่งผลต่อสภาพของมีดกลึงและสถานะการกลึง
- 3.) ศึกษาวิธีการใช้งาน, รูปแบบของสัญญาณ และการวิเคราะห์สัญญาณของเซนเซอร์ ทั้ง 3 ชนิด
- 4.) กำหนดเงื่อนไขของการตัด
- 5.) ออกแบบและพัฒนาโปรแกรมสำหรับวิเคราะห์สัญญาณจากเซนเซอร์ เพื่อตรวจติดตามสภาพมีดกลึงและสถานะการกลึงแบบต่อเนื่อง
- 6.) ทดสอบโปรแกรมในการตรวจติดตามสภาพมีดกลึงและสถานะการกลึง
- 7.) ทำการทดลองและเก็บข้อมูล
- 8.) วิเคราะห์ผลที่ได้จากการทดลอง
- 9.) สรุปผลการดำเนินการวิจัย รวมถึงข้อเสนอแนะ
- 10.) จัดทำรูปเล่มวิทยานิพนธ์

ขั้นตอนการดำเนินงานวิจัย	เริ่มทำวิทยานิพนธ์ เดือน มกราคม พ.ศ. 2552															
	เดือน															
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
1	↔↔															
2	←→															
3		↔↔														
4		↔↔														
5			←	→												
6				↔↔												
7					←		→									
8						↔↔				←	→					
9												↔↔				
10													↔↔			

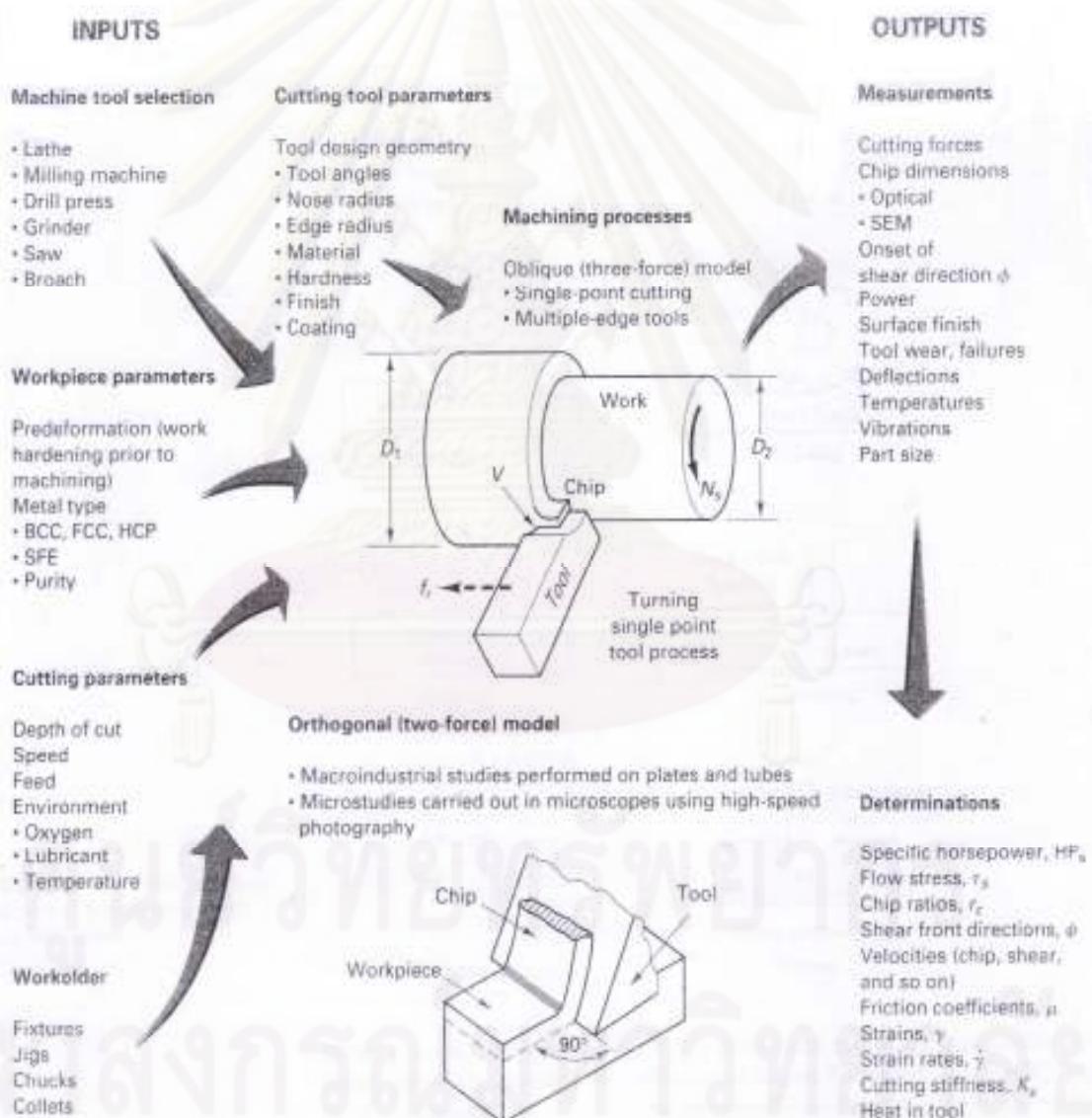
บทที่ 2

ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

2.1 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

2.1.1 หลักการพื้นฐานของกระบวนการตัด (Fundamentals of Machining)^[2]

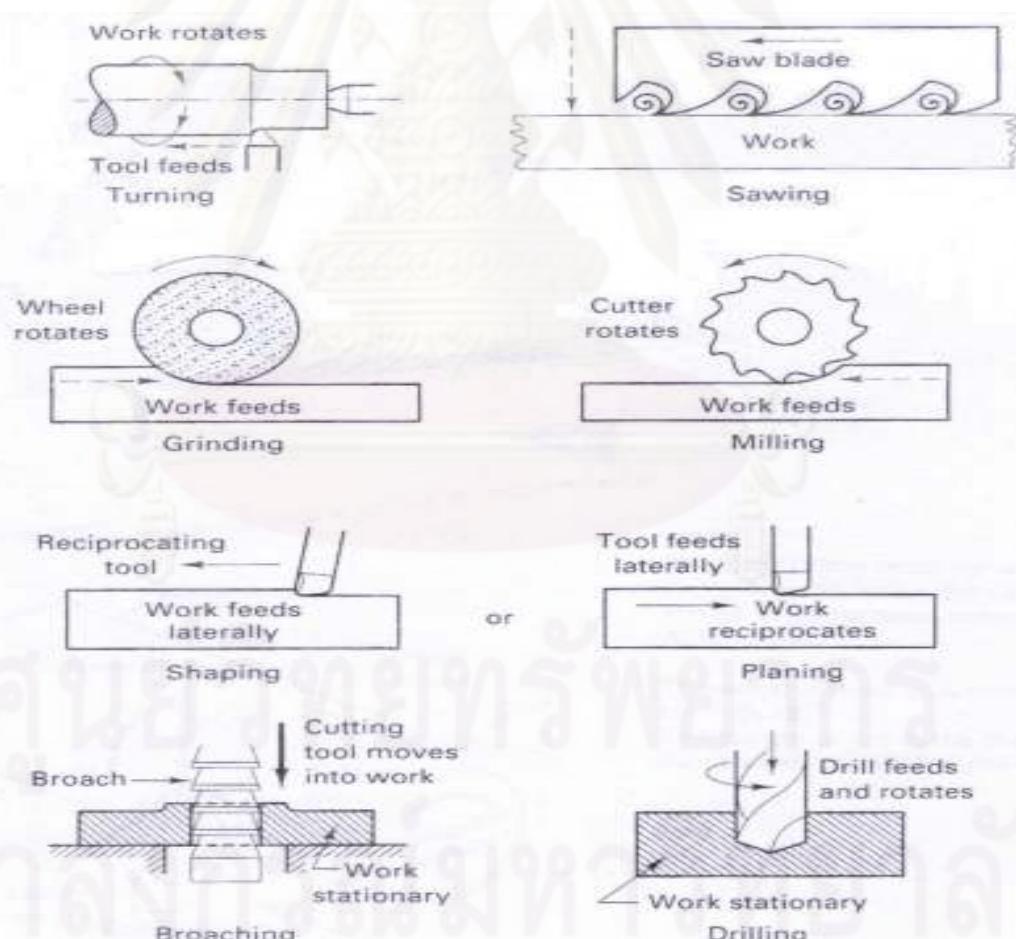
กระบวนการตัดเป็นกระบวนการของการจัดเนื้อวัสดุที่ไม่ต้องการออกจากชิ้นงานในรูปของเศษโลหะ ซึ่งถ้าชิ้นงานเป็นโลหะแล้ว กระบวนการนั้นมักจะถูกเรียกว่ากระบวนการตัดโลหะ ซึ่งเป็นกระบวนการที่มีความซับซ้อน เนื่องจากมันมีหลายปัจจัยที่เป็นอนพุทธของระบบ ดังแสดงในรูปที่ 2.1 ซึ่งปัจจัยดังกล่าวมีดังนี้



รูปที่ 2.1 : หลักการพื้นฐานของอนพุทธ-เอกสารพื้นฐานของกระบวนการตัด

- อุปกรณ์ (Machine tool) ที่ถูกเลือกเพื่อใช้ในกระบวนการ เช่น เครื่องกลึง, เครื่องกัด, เครื่องเจาะและเครื่องเจียรนัย เป็นต้น
 - มีดตัด (Cutting tool) เช่น รูปทรงและวัสดุของตัวมีดตัด เป็นต้น
 - คุณสมบัติและตัวแปรต่างๆ ของชิ้นงาน (Properties and parameters of the workpiece) เช่น ชนิดของโลหะ, ความบริสุทธิ์ของเนื้อโลหะ และกระบวนการรุบแร้งของชิ้นงานก่อนหน้า เป็นต้น
 - เงื่อนไขของการตัด (Cutting parameters) เช่น ความลึกตัด, ความเร็วในการตัด, อัตราป้อนตัดและสิ่งแวดล้อม (สารหล่อเย็น, อุณหภูมิ)
 - อุปกรณ์ยึดจับชิ้นงาน (Work holder)
- ในกระบวนการตัดโลหะจะมีอยู่ 7 รูปแบบพื้นฐานของกระบวนการตัดกล่าวดังแสดงในรูปที่

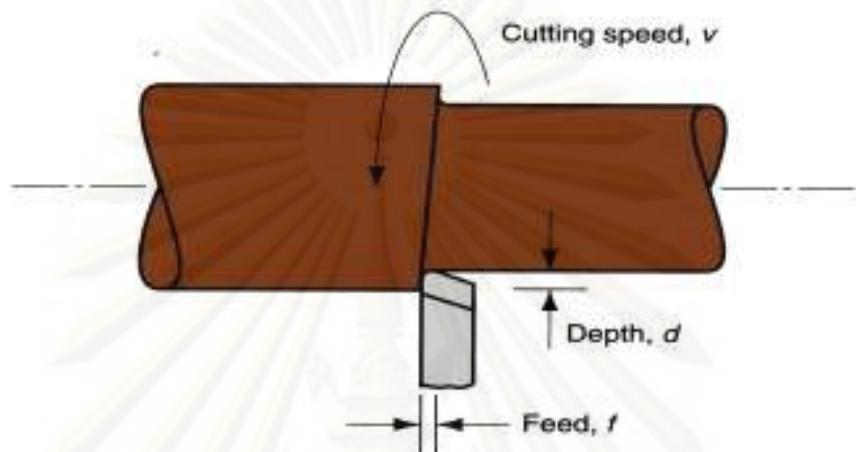
2.2



รูปที่ 2.2 : 7 รูปแบบพื้นฐานของกระบวนการตัด

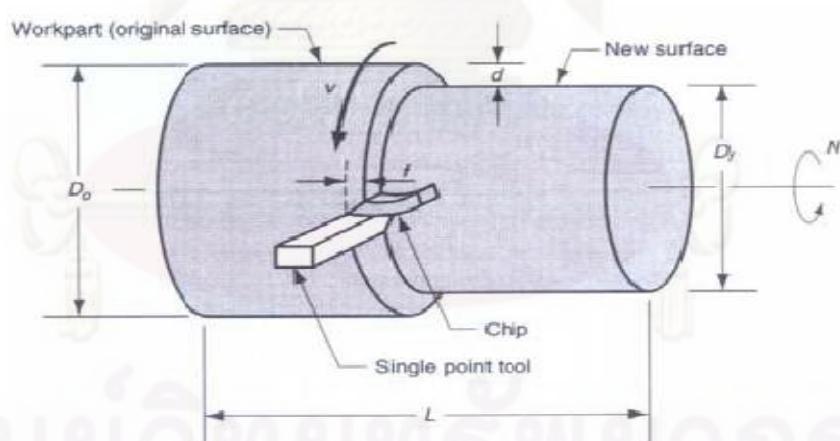
2.1.2 กระบวนการกลึง (Turning) ^{[3][4]}

กระบวนการกลึงเป็นกระบวนการตัดซึ่งใช้มีดตัดคมตัดเดี่ยวในการขจัดเนื้อรังสุดออกจากพื้นผิวของชิ้นงานทรงกระบอกที่กำลังหมุนอยู่ และมีดตัดจะถูกตั้งที่ความลึกตัดที่แน่นอนและถูกป้อนเป็นส่วนต่อไปทางซ้ายเมื่อด้วยความเร็วที่แน่นอนดังรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.3 : กระบวนการกลึง

2.1.2.1 เงื่อนไขของการตัดในกระบวนการกลึง (Cutting Conditions in turning)



รูปที่ 2.4 : เงื่อนไขของการตัดในกระบวนการกลึง

ความเร็วรอบในกระบวนการกลึงมีความสัมพันธ์กับความเร็วในการตัดที่พื้นผิวของชิ้นงานทรงกระบอกดังสมการที่ 2-1

$$N = \frac{v}{\pi D_0} \quad (2-1)$$

โดยที่ N (Rotational Speed) = ความเร็วรอบในการหมุน (รอบ/นาที)

v (Cutting Speed) = ความเร็วในการตัด (เมตร/นาที หรือ ฟุต/นาที)
 D_0 (Diameter of workpiece) = เส้นผ่านศูนย์กลางของชิ้นงานเริ่มต้น (เมตร หรือ ฟุต)
 การกลึงชิ้นงานจะทำให้เส้นผ่านศูนย์กลางของชิ้นงานลดลงจาก D_0 เหลือ D_f เส้นผ่านศูนย์กลางที่ลดลงแสดงถึงความลึกในการตัด (depth of cut, d) ซึ่งคำนวณได้จากการที่ 2-2

$$D_0 - D_f = 2d \quad (2-2)$$

ส่วนอัตราการป้อนมีดโดยทั่วไปจะแสดงในหน่วย มิลลิเมตร/รอบ หรือนิวต์/รอบ และสามารถที่จะเปลี่ยนเป็นอัตราเร็วเชิงเส้นในหน่วย มิลลิเมตร/นาที หรือนิวต์/นาทีได้ดังสมการที่ 2-3

$$f_r = N \times f \quad (2-3)$$

โดยที่ f_r (feed rate) = อัตราป้อนตัดมีดเชิงเส้น (มิลลิเมตร/นาที หรือ นิวต์/นาที)
 f (feed) = อัตราการป้อนมีด (มิลลิเมตร/รอบ หรือ นิวต์/รอบ)
 เวลาที่ใช้ในการตัดชิ้นงานจากด้านหนึ่งของชิ้นงานไปอีกด้านหนึ่งจะสามารถคำนวณได้จากสมการที่ 2-4

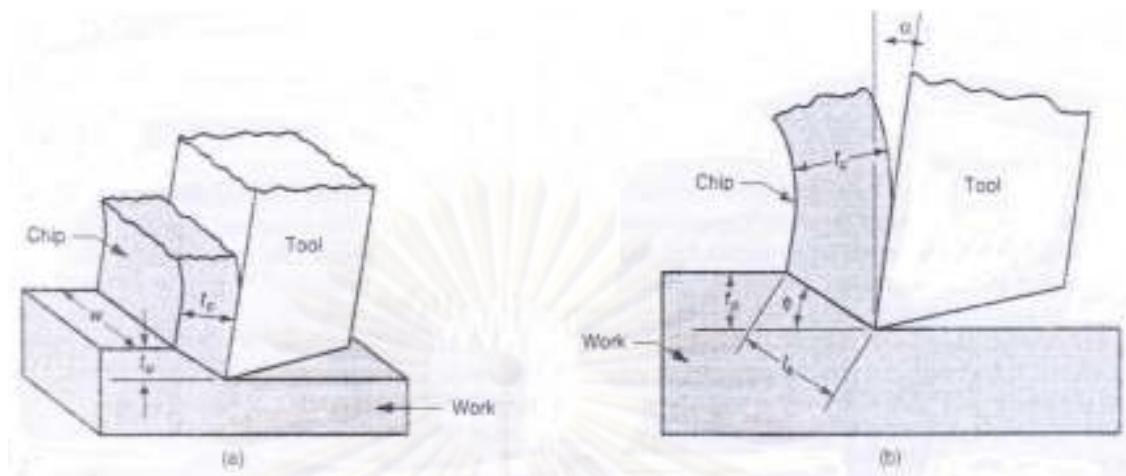
$$T_m = \frac{L}{f_r} \quad (2-4)$$

โดยที่ T_m (Time of actual machining) = เวลาที่ใช้ในการตัดชิ้นงาน (นาที)
 L (Length) = ความยาวของชิ้นงาน (มิลลิเมตร หรือ นิวต์)
 ปริมาตรของวัสดุชิ้นงานที่ถูกกลึงออกไปต่อหน่วยเวลาจะแสดงในรูป อัตราการกำจัดเนื้อวัสดุ (Material Removal Rate, MRR) มีหน่วยเป็น ลบ.มม./นาที หรือ ลบ.นิวต์/นาที จะคำนวณได้จากสมการที่ 2-5

$$MRR = v \times f \times d \quad (2-5)$$

2.1.3 ทฤษฎีการเกิดเศษโลหะ (Theory of chip formation)^[3]

ในความเป็นจริงแล้วกระบวนการการตัดโลหะจะเป็นรูปแบบของบลิก (Oblique Cutting) และค่อนข้างซับซ้อนต่อการวิเคราะห์ แต่ถ้าเราสามารถใช้รูปแบบการตัดแบบอโถกนอล (Orthogonal Cutting) ในการวิเคราะห์ได้ ดังแสดงในรูปที่ 2.5 และถึงแม้ว่ากระบวนการการตัดที่แท้จริงจะเป็นรูปแบบ 3 มิติ แต่ในการตัดแบบอโถกนอลจะเป็นรูปแบบใน 2 มิติเท่านั้นซึ่งจะทำให้วิเคราะห์ได้ง่ายขึ้นมาก



รูปที่ 2.5 : ภาพ 3 มิติ (a) ของการตัดแบบอโตโภนอล ซึ่งมองลดมิติลงเหลือ 2 มิติ (b)

2.1.3.1 โมเดลการตัดแบบอโตโภนอล (The Orthogonal Cutting Model)

โดยนิยามแล้ว การตัดแบบอโตโภนอลจะใช้มีดตัดที่มีลักษณะเป็นลิ่มซึ่งคอมตัดของมีดตั้ง ฉากกับทิศทางของความเร็วในการตัด และเมื่อมีดตัดถูกป้อนเข้าไปในเนื้อวัสดุของชิ้นงาน จะทำให้เกิดเศษโลหะขึ้นตามระนาบเฉือน (Shear Plane) และทำมุมกับระนาบของผิวชิ้นงานเป็นมุมเฉือน (Shear angle) ซึ่งบริเวณระนาบเฉือนจะเป็นบริเวณที่พลังงานเชิงกลส่วนใหญ่ถูกใช้ไปในการตัด และทำให้เกิดการเปลี่ยนรูปแบบพลาสติกของชิ้นงาน

รูปร่างของมีดตัดสามารถแสดงได้ด้วยมุม 2 มุมคือ มุมคาย (Rake angle , α) และมุมหลบ (Clearance angle) โดยมุมคายจะเป็นตัวกำหนดทิศทางการเคลื่อนที่ของเศษกลึงโลหะ ส่วนมุมหลบจะเป็นมุมระหว่างผิวหลบ (flank face) กับผิวชิ้นงานที่ผ่านการกลึงแล้ว โดยในระหว่างการตัด คอมตัดของมีดจะถูกตั้งไว้ที่ตำแหน่งที่แน่นอนในระยะที่ต่ำกว่าพื้นผิวของชิ้นงาน รูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นจะขึ้นกับความลึกตัด (t_o) ในขณะที่เศษโลหะกำลังก่อตัวตามระนาบเฉือน ความหนาของเศษโลหะจะเพิ่มขึ้นเป็น t_c อัตราส่วนระหว่าง t_o กับ t_c เรียกว่าอัตราส่วนความหนาของเศษโลหะ (Chip thickness ratio , r) ซึ่งอาจเขียนได้ดังสมการที่ 2-6 และอัตราส่วนนี้จะมีค่าอยู่กว่า 1 เสมอ เนื่องจากความหนาของเศษโลหะหลังจากการตัดจะมากกว่าความหนา ก่อน การตัดเสมอ

$$r = \frac{t_o}{t_c} \quad (2-6)$$

จากโมเดลการตัดแบบอโศกโภกนอล เราสามารถสร้างความสัมพันธ์ระหว่างอัตราส่วนความหนาของเศษโลหะ, มุมคาย และมุมระนาบเฉือน (Shear plane angle, ϕ) ได้โดยให้ l_s เป็นความยาวของระนาบเฉือน และจาก $t_0 = l_s \sin \phi$ และ $t_c = l_s \cos (\phi - \alpha)$ ดังนั้น

$$r = \frac{l_s \sin \phi}{l_s \cos (\phi - \alpha)} = \frac{\sin \phi}{\cos (\phi - \alpha)} \quad (2-7)$$

นอกจากนี้ยังสามารถเขียนให้อยู่ในเทอมของ ϕ ได้ดังสมการที่ 2-8

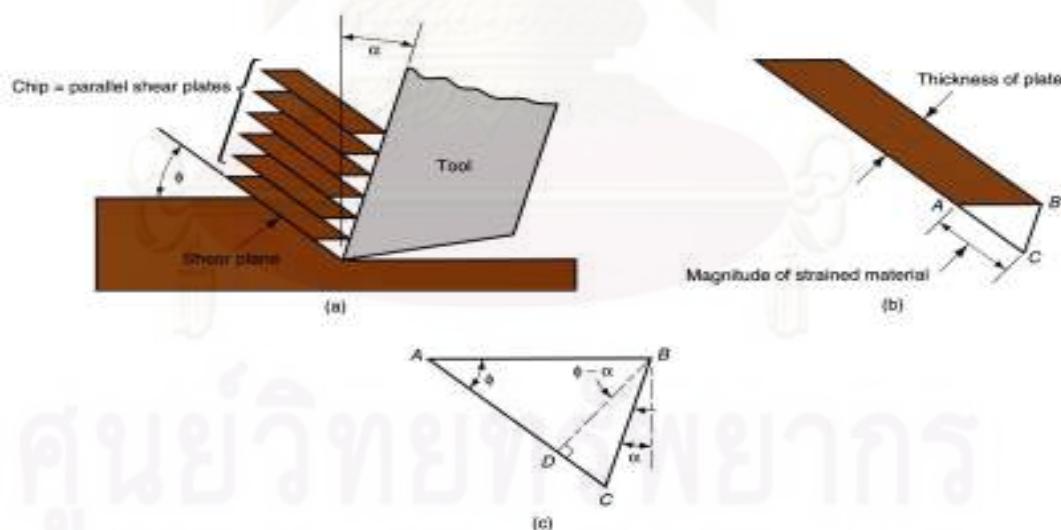
$$\tan \phi = \frac{r \cos \alpha}{1 - r \sin \alpha} \quad (2-8)$$

ความเครียดเฉือนที่เกิดขึ้นตามแนวของระนาบเฉือนสามารถที่จะถูกประมาณได้โดยใช้รูปที่ 2.6 (a) ซึ่งแสดงการเบลี่ยนรูปร่างแบบเฉือนที่ถูกประมาณด้วยการให้เลื่อนของแผ่นโลหะที่นานกันของการเกิดเศษโลหะ โดยแต่ละแผ่นจะมีความเครียดเฉือนเกิดขึ้นดังรูป 2.6 (b) และจากรูป 2.6 (c) เราสามารถแสดงความสัมพันธ์ได้ดังสมการที่ 2-9

$$\gamma = \frac{AC}{BD} = \frac{AD + DC}{BD} \quad (2-9)$$

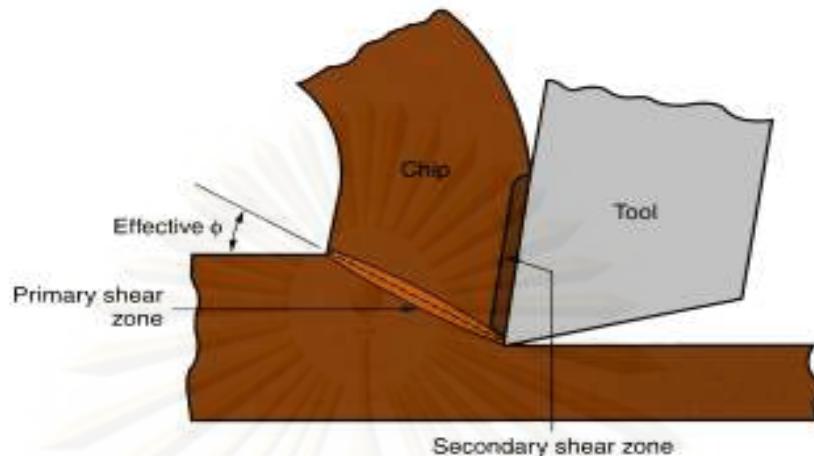
และสามารถทำให้อยู่ในเทอมของนิยามของความเครียดเฉือนในการตัดโลหะได้ดังดังนี้

$$\gamma = \tan(\phi - \alpha) + \cot \phi \quad (2-10)$$



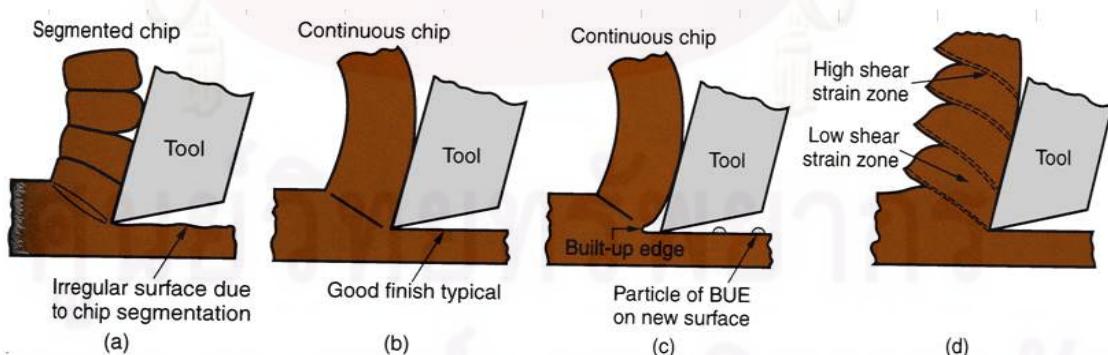
รูปที่ 2.6 : ความเครียดเฉือนระหว่างการเกิดเศษโลหะ : (a) การเกิดเศษโลหะที่ถูกอธิบายด้วยลำดับของการให้เลื่อนของแผ่นโลหะที่นานกัน ; (b) แผ่นโลหะ 1 เผื่อนที่แสดงความเครียดเฉือน ; (c) สามเหลี่ยมของความเครียดเฉือนที่ถูกใช้เพื่อให้ได้ความสัมพันธ์ของสมการที่ 2-9 และ

2.1.3.2 การเกิดเศษโลหะ (Chip Formation)



รูปที่ 2.7 : บริเวณการเฉือนลำดับที่ 1 และบริเวณการเฉือนลำดับที่ 2

ในการเกิดเศษโลหะจริงในการตัดจะแตกต่างจากการตัดแบบอุตสาหกรรม เพราะว่ากระบวนการเปลี่ยนรูปแบบเฉือนไม่ได้เกิดตามแนวระนาบ แต่จะเกิดเป็นบริเวณ (Zone) และยังมีการเฉือนอื่นๆ ที่เกิดขึ้นในเศษโลหะ ซึ่งถูกอ้างอิงเป็นแรงเฉือนในบริเวณการเฉือนลำดับที่ 2 ที่เกิดจากความเสียดทานระหว่างเศษโลหะและมีดตัดตามที่เศษโลหะที่เลื่อนไปตามแนวของผิวคาย ของมีดตัด โดยบริเวณการเฉือนลำดับที่ 1 (Primary shear zone) และบริเวณการเฉือนลำดับที่ 2 (Secondary shear zone) แสดงดังรูปที่ 2.7 นอกจากนี้ในการเกิดเศษโลหะนั้นจะขึ้นกับวัสดุของชิ้นงานและเงื่อนไขของการตัด โดยรูปแบบการเกิดของเศษโลหะสามารถแบ่งได้เป็น 4 รูปแบบหลัก ดังรูปที่ 2.8



รูปที่ 2.8 : 4 รูปแบบหลักของการเกิดเศษโลหะในการตัด: (a) เศษโลหะแบบไม่ต่อเนื่อง , (b) เศษโลหะแบบต่อเนื่อง , (c) เศษโลหะแบบต่อเนื่องที่มีการเย็บติดที่คมตัด , (d) เศษโลหะแบบที่มีลักษณะเป็นพื้นเดียบ

2.1.3.2.1 เศษโลหะแบบไม่ต่อเนื่อง (Discontinuous chip)

เศษโลหะแบบไม่ต่อเนื่องนี้เกิดในกรณีที่ชิ้นงานเป็นวัสดุประจำ เช่น เหล็กหล่อและบารอนซ์ ซึ่งถูกตัดด้วยความเร็วในการตัดต่ำ โดยเศษโลหะจะเป็นรูปแบบนี้มักจะเป็นสภาพของเศษโลหะที่มีการแตกออกเป็นชิ้นเล็กๆ (บางครั้งเศษโลหะพากนี้จะติดกันอยู่อย่างหลวมๆ) เนื่องจากช่วงเวลาที่เศษโลหะสัมผัสกับเครื่องมือตัดเป็นช่วงเวลาสั้น ๆ ดังนั้นความร้อนที่เกิดขึ้นจึงติดไปกับเศษโลหะเสียเป็นส่วนมาก อุณหภูมิของเครื่องมือตัดจึงต่ำลง ทำให้อายุการใช้งานของเครื่องมือตัดสูงขึ้นได้ และผิวชิ้นงานที่ได้อยู่ในขั้นปานกลาง นอกจากนี้ ความเสียดทานระหว่างมีดตัดกับเศษโลหะ, อัตราป้อนตัดและความลึกตัดที่สูงจะช่วยให้เกิดเศษโลหะในรูปแบบนี้

2.1.3.2.2 เศษโลหะแบบต่อเนื่อง (Continuous chip)

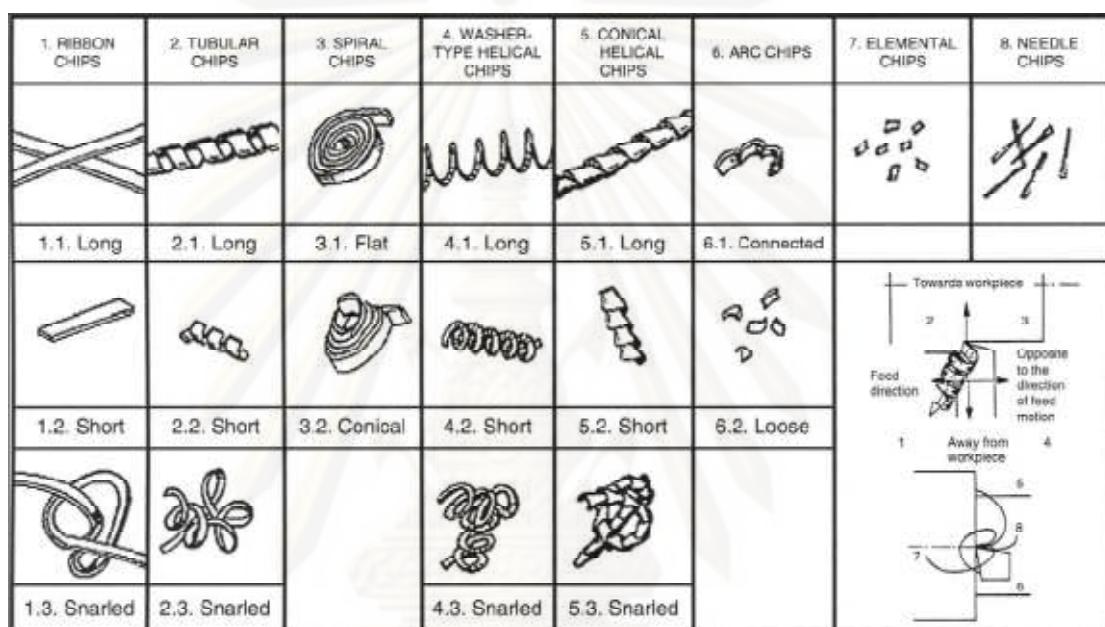
เกิดขึ้นในกรณีที่วัสดุชิ้นงานเป็นวัสดุเหนียว เช่น เหล็กกล้าคาร์บอนต่ำ, สแตนเลสและอลูมิเนียม-ผสม เป็นต้น โดยชิ้นงานถูกตัดที่ความเร็วในการตัดที่สูงและมีอัตราป้อนและความลึกตัดน้อยๆ ซึ่งผิวชิ้นงานที่ได้รีบบ นอกจากนี้ค่ามิตตัดของมีดที่คมและความเสียดทานระหว่างมีดตัด และเศษโลหะที่ต่ำจะช่วยให้เกิดเศษโลหะในรูปแบบนี้ แต่ในขณะที่เศษโลหะแบบต่อเนื่องที่ค่อนข้างยาวจะเป็นสาเหตุให้เกิดการพันกันของเศษโลหะรอบมีดตัดและชิ้นงานซึ่งส่งผลให้ผิวชิ้นงานที่ได้มีความเรียบผิวแย่ลง และเพื่อที่จะแก้ไขปัญหานี้ มีดตัดในกระบวนการกลึงมักจะมีตัวหักเศษโลหะ (Chip Breaker)

2.1.3.2.3 เศษโลหะแบบต่อเนื่องที่มีการเยิ่มติดที่ค่อมตัด (Continuous chip with built-up edge)

เนื่องจากขณะเกิดการตัดวัสดุชิ้นงานเป็นวัสดุเหนียว ด้วยความเร็วในการตัดต่ำถึงปานกลาง ความเสียดทานบริเวณผิวสัมผัสระหว่างเศษโลหะและมีดตัดมีอุณหภูมิสูง ทำให้มีเนื้อบางส่วนของเศษโลหะเยิ่มติดอยู่ที่บริเวณค่อมตัดและผิวคาย โดยการเกิดในลักษณะนี้ถูกเรียกว่า การเยิ่มติดที่ค่อมตัด (Built-up edge , BUE) ซึ่งขัดขวางการเคลื่อนที่ของเศษโลหะ จึงเกิดการพอกตัวเพิ่มของส่วนที่เยิ่มติด เมื่อส่วนนี้พอกตัวเพิ่มสูงขึ้นจนถึงขนาดที่เรียกว่า ขนาดวิกฤต (Critical Size) ซึ่งส่วนนี้ก็จะหลุดออกจากชิ้นงานที่เยิ่มติดไปแล้ว โดยการเยิ่มติดที่ค่อมตัดจะเกิดเป็นวงจักร คือเกิดขึ้นแล้วหลุดออกไปแล้วก็เกิดขึ้นใหม่ ซึ่งจะเพิ่มอัตราการสึกหรอของมีดตัด เนื่องจากส่วนที่หลุดออกไปนี้จะมีเนื้อของมีดตัดติดอยู่ไปด้วย ซึ่งการเพิ่มความเร็วตัดให้สูงขึ้นจะมีผลให้ส่วนที่เยิ่มติดอ่อนตัวลง จึงทำให้ขนาดวิกฤตเล็กลงด้วย ซึ่งเมื่อเพิ่มความเร็วตัดขึ้นสูงเพียงพอ จะไม่พบส่วนที่เยิ่มติดนี้

2.1.3.2.4 เศษโลหะแบบที่มีลักษณะเป็นพันเลือย (Serrated chips)

เศษโลหะในลักษณะนี้จะมีลักษณะเป็นแบบกึ่งต่อเนื่องและมีรูปร่างคล้ายฟันเลื่อย ซึ่งเกิดจากการเกิดเศษโลหะแบบเป็นวุ้นจักรของ การสับเปลี่ยนกันระหว่างความเครียดเฉือนที่สูงและความเครียดเฉือนที่ต่ำโดยพื้นที่บริเวณกว้างจะมีความเครียดเฉือนต่ำและพื้นที่ส่วนน้อยเป็นบริเวณที่มีความเครียดเฉือนสูงดังรูปที่ 2.8 (d) และการเกิดเศษโลหะลักษณะนี้จะเกิดกับวัสดุที่มีความสามารถในการต้านทานอุณหภูมิต่ำพร้อมทั้งมีความแข็งลดลงอย่างรวดเร็วเมื่อมีความร้อนเกิดขึ้น เช่น ไทเทเนียม เป็นต้น



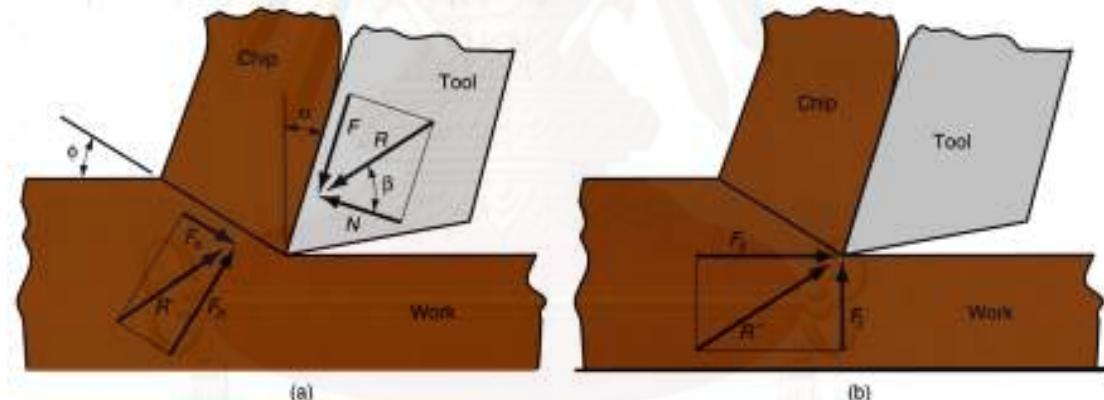
รูปที่ 2.9 : การจัดประเภทของรูปแบบของเศษโลหะตามมาตรฐาน ISO 3685-1977

นอกจากนี้ยังมีการจัดประเภทของรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดจากกระบวนการตัดโลหะตามมาตรฐาน ISO 3685-1977 โดยขึ้นกับขนาดและรูปทรงของมัน ดังแสดงในรูปที่ 2.9 ซึ่งแบ่งเป็น 8 กลุ่มตามรูปทรงของเศษโลหะ โดยในแต่ละกลุ่มจะถูกแบ่งย่อยตามขนาด (ยาว, สั้น) และตามลักษณะทางกายภาพ (พันกัน, เป็นชิ้นเล็กๆ) ของมันอีกที ทั้งนี้เศษโลหะที่เกิดขึ้นในกระบวนการกลึงอาจเป็นแบบบริบิ้น, แบบหยิกหยอย หรือแบบเกลี้ยว เป็นต้น และจากรูปที่ 2.10 ซึ่งแสดงรูปแบบของเศษโลหะที่ยอมรับได้และแบบที่ไม่ต้องการให้เกิดขึ้น โดยรูปแบบของเศษโลหะแบบที่ไม่ต้องการให้เกิดขึ้นนั้นอาจจะไปเสียดสีผิวน้ำหน้าชิ้นงานที่ตัดแล้วอีกด้วยหรือเกิดการพันยุ่งเหยิงกับมีดตัด และยกต่อการนำเศษโลหะเหล่านั้นออกจากกระบวนการตัด ซึ่งลักษณะของเศษโลหะแบบนี้จะเกิดขึ้นรายกับพนักงานที่ปฏิบัติงานอยู่ด้วย ผลิตภัณฑ์ของการทำงานไม่ดีจะทำให้ผิวชิ้นงานเสียหาย และเศษโลหะจะไปรวมและเกาะติดอยู่ที่มุนของมีดตัด

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
ribbon chips	tangled chips	corkscrew chips	helical chips	long tubular chips	short tubular chips	spiral tubular chips	spiral chips	long comma chips	short comma chips
							good		
							acceptable		
unfavourable									

รูปที่ 2.10 : แสดงรูปแบบของเศษโลหะที่ยอมรับได้และแบบที่ไม่ต้องการให้เกิดขึ้น

2.1.4 แรงในการตัดโลหะ (Forces in Metal Cutting) ^[3]



รูปที่ 2.11 : แรงในการตัดโลหะ: (a) แรงที่กระทำต่อเศษโลหะในการตัดแบบออกトイโภนอล และ(b) แรงที่กระทำต่อมีดตัดที่สามารถถูกวัดได้

การพิจารณาแรงที่กระทำต่อเศษโลหะโดยมีดตัดในการตัดแบบออกトイโภนอล ดังรูปที่ 2.11
 (a) นั้นสามารถถูกแบ่งออกได้เป็น 2 แรงซึ่งตั้งฉากซึ่งกันและกัน คือ แรงเสียดทาน (Friction force, F_f) ซึ่งเป็นแรงเสียดทานระหว่างมีดตัดและเศษโลหะที่ต่อต้านการไหลของเศษโลหะตามแนวของผิวความของมีดตัดและแรงที่ตั้งฉากกับแรงเสียดทาน (Normal force to friction, N) โดยส่วนประกอบของแรงทั้ง 2 แรงนี้สามารถถูกใช้เพื่อกำหนดค่าสัมประสิทธิ์ของความเสียดทานระหว่างมีดตัดและเศษโลหะได้ดังสมการที่ 2-11

$$\mu = \frac{F}{N} \quad (2-11)$$

แรงเสียดทานและแรงตั้งฉากของมันสามารถถูกรวบแบบเวคเตอร์เพื่อให้ได้แรงลักษณ์ (Resultant force , R) ซึ่งวางแผนที่ตัวทำมุ่น β กับแรงตั้งฉากของแรงเสียดทาน โดยมุมนี้ถูกเรียกว่ามุมเสียดทาน (Friction angle , β) และมุมนี้ยังมีความสัมพันธ์กับค่าสัมประสิทธิ์ของความเสียดทาน ดังสมการที่ 2-12

$$\mu = \tan \beta \quad (2-12)$$

นอกจากแรงที่กระทำบนเศษโลหะแล้ว ยังมีอีก 2 แรงที่เกิดที่ชิ้นงานบนเศษโลหะ ซึ่งก็คือ แรงเฉือน (Shear force , F_s) เป็นแรงที่ส่งผลให้เกิดการเสียดูปทรงที่เกิดขึ้นในระนาบเฉือน และแรงตั้งฉากกับแรงเฉือน (Normal force to shear , F_n) และจากแรงเฉือนนี้ เราสามารถหาค่าความเค้นเฉือนซึ่งกระทำตามแนวระนาบเฉือนระหว่างชิ้นงานและเศษโลหะได้ดังสมการที่ 2-13

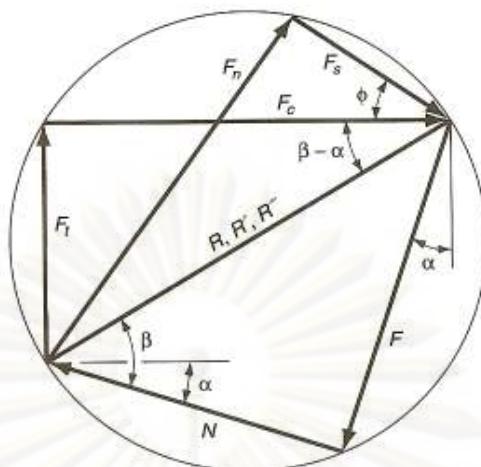
$$S = \frac{F_s}{A_s} \quad (2-13)$$

โดยที่ A_s = พื้นที่ของระนาบเฉือน ซึ่งสามารถคำนวณได้ดังนี้

$$A_s = \frac{t_0 w}{\sin \Phi} \quad (2-14)$$

ความเค้นเฉือนในสมการที่ 2-13 นั้นสามารถแทนได้ด้วยระดับของความเค้นที่จำเป็นต้องให้ในกระบวนการตัด ดังนั้นความเค้นนี้จะเท่ากับความต้านทานแรงเฉือน (shear strength) ของวัสดุชิ้นงานภายใต้เงื่อนไขของการตัดที่เกิดขึ้น และการรวมแบบเวคเตอร์ของแรง F_s และ F_n จะได้แรงลักษณ์ (R') ซึ่งต้องมีขนาดเท่ากับแรงลักษณ์ R และมีทิศทางตรงข้ามกันเพื่อให้เกิดความสมดุล ของแรงที่กระทำต่อเศษโลหะ

จากแรงทั้ง 4 แรงที่ได้กล่าวมาข้างต้น ไม่มีแรงใดที่สามารถที่จะถูกวัดได้โดยตรงจากกระบวนการ เพราะทิศทางของมันแปรผันตามรูปทรงของมีดตัดและเงื่อนไขของการตัด แต่อย่างไรก็ตาม มันมีความเป็นไปได้ที่จะใช้เครื่องมือวัดแรงที่ถูกเรียกว่าไดนาโมมิเตอร์ (Dynamometer) ติดตั้งไปที่มีดตัดเพื่อทำการวัดแรงที่เกิดขึ้น โดยแรงที่วัดได้จะเป็นแรงในการตัด (Cutting force , F_c) ซึ่งอยู่ในทิศทางเดียวกันกับความเร็วในการตัด และแรงในแนวรัศมี (Thrust force , F_t) ซึ่งตั้งฉากกับแรงในการตัด (F_c) ซึ่งผลลักษณ์จากการรวมกันแบบเวคเตอร์ของแรงทั้ง 2 นี้จะเท่ากับแรง R'' ดังแสดงในรูปที่ 2.11 (b)



รูปที่ 2.12 : แผนภาพของแรงแสดงความสัมพันธ์ระหว่างแรงในการตัดโลหะ (F , N , F_s , F_n , F_c , F_t)

จากการใช้แผนภาพของแรงแสดงความสัมพันธ์ระหว่างแรงในการตัดโลหะ (Force diagram) ดังรูปที่ 2.12 นั้นจะสามารถหาค่าของแรง F , N , F_s และ F_n ได้โดยใช้ความสัมพันธ์เชิงตรีโกณมิติของแรงที่สามารถวัดได้ (F_c , F_t) ซึ่งจะได้ค่าของแรงต่างๆดังสมการที่ 2-15 ถึง 2-18

$$F = F_c \sin \alpha + F_t \cos \alpha \quad (2-15)$$

$$N = F_c \cos \alpha - F_t \sin \alpha \quad (2-16)$$

$$F_s = F_c \cos \phi - F_t \sin \phi \quad (2-17)$$

$$F_n = F_c \sin \phi + F_t \cos \phi \quad (2-18)$$

2.1.5 การสึกหรอของมีดตัด (Tool Wear) ^{[1][3][4][5]}

ในการใช้มีดตัดในกระบวนการตัดนั้น แรงในการตัดและอุณหภูมิในการตัดที่สูงจะเป็นสภาพแวดล้อมที่ไม่ส่งผลดีต่อมีดตัด โดยถ้าแรงในการตัดสูงเกินไป มีดตัดจะเกิดการแตกหัก และถ้าอุณหภูมิในระหว่างการตัดสูงเกินไป วัสดุจะอ่อนตัวลงและเกิดการเสียหาย ซึ่งถ้าทั้ง 2 เงื่อนไขดังกล่าวไม่ได้สูงเกินและนำมาซึ่งความเสียหายของมีดตัด ก็ยังเกิดการสึกหรอย่างต่อเนื่องของมีดตัดซึ่งนำไปสู่ความเสียหายของมีดตัด ซึ่งจากเหตุผลดังกล่าวจึงได้มีการนำเทคโนโลยีในด้านของมีดตัดเข้ามาช่วย โดยจะให้ความสำคัญกับประดีนหลักใน 2 ด้าน คือด้านของวัสดุของมีดตัด (Tool material) และรูปทรงของเครื่องมือตัด (Tool geometry) ซึ่งในด้านวัสดุของมีดตัดนั้นจะเกี่ยวข้องกับการพัฒนาวัสดุที่สามารถทนทานต่อแรง, อุณหภูมิ และการสึกหรอในกระบวนการตัด ส่วนในด้านรูปทรงของเครื่องมือตัดจะพัฒนาเกี่ยวกับการหารูปทรงที่เหมาะสมของมีดตัดสำหรับวัสดุของมีดตัดและสำหรับกระบวนการตัด ทั้งนี้เพื่อทำให้อายุของมีดตัดยาวนานขึ้นโดยมี 3 สาเหตุหลักๆที่เป็นไปได้ที่ทำให้มีดตัดเกิดความเสียหาย ซึ่งก็คือ

1.) การเสียหายแบบแตกหัก (Fracture failure)

รูปแบบของการเสียหายแบบนี้เกิดขึ้นเมื่อแรงในการตัดที่จุดตัดมากเกินไป โดยจะนำมารถึงความเสียหายแบบทันทีทันใดเนื่องจากการแตกหัก

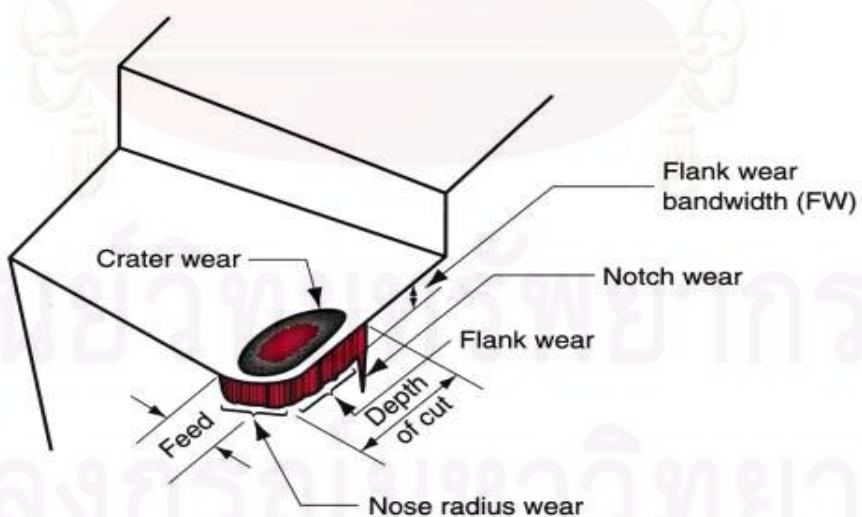
2.) การเสียหายเนื่องจากอุณหภูมิ (Temperature failure)

การเสียหายนี้เกิดขึ้นเมื่ออุณหภูมิในการตัดสูงเกินไปสำหรับวัสดุของมีดตัด ทำให้วัสดุของมีดตัดอ่อนตัวลง ซึ่งจะเกิดการเสียรูปแบบพลาสติกและสูญเสียความคมของคมตัดไป

3.) การสึกหรอแบบค่อยเป็นค่อยไป (Gradual wear)

การสึกหรอย่างค่อยเป็นค่อยไปของคมตัดจะทำให้มีดตัดเสียรูปทรงและลดประสิทธิภาพในการตัดลง และสุดท้ายมีดตัดก็จะเสียหายจนไม่สามารถใช้งานได้

การเสียหายแบบแตกหักและการเสียหายเนื่องจากอุณหภูมิจะส่งผลให้มีดตัดเกิดการเสียหายก่อนกำหนด ซึ่งเป็นสิ่งที่ไม่ต้องการให้เกิดขึ้น และจากการเสียหายของมีดตัดทั้ง 3 รูปแบบ ดังกล่าว การสึกหรอย่างค่อยเป็นค่อยไปจะดีกว่าในอีก 2 แบบที่กล่าวไปข้างต้น เนื่องจากมันมีความเป็นไปได้ที่จะใช้มีดตัดได้ยาวนานกว่าในกรณีที่เกิดการเสียหาย 2 แบบแรก นอกจากนี้ในการพยายามที่จะควบคุมรูปแบบของความเสียหายที่เกิดขึ้น มันมีความจำเป็นที่จะต้องพิจารณาคุณภาพของตัวผลิตภัณฑ์ด้วย คือเมื่อมีดตัดเกิดความเสียหายในระหว่างการตัด มันมักจะเกิดความเสียหายต่อผิวชิ้นงานอย่างทันทีทันใด ซึ่งความเสียหายแบบนี้ สามารถหลีกเลี่ยงได้โดยการเลือกเงื่อนไขของการตัดที่ทำให้เกิดการสึกหรอแบบค่อยเป็นค่อยไป และทำได้โดยการเปลี่ยนมีดตัดก่อนที่คมตัดของมีดตัดจะเสียหาย

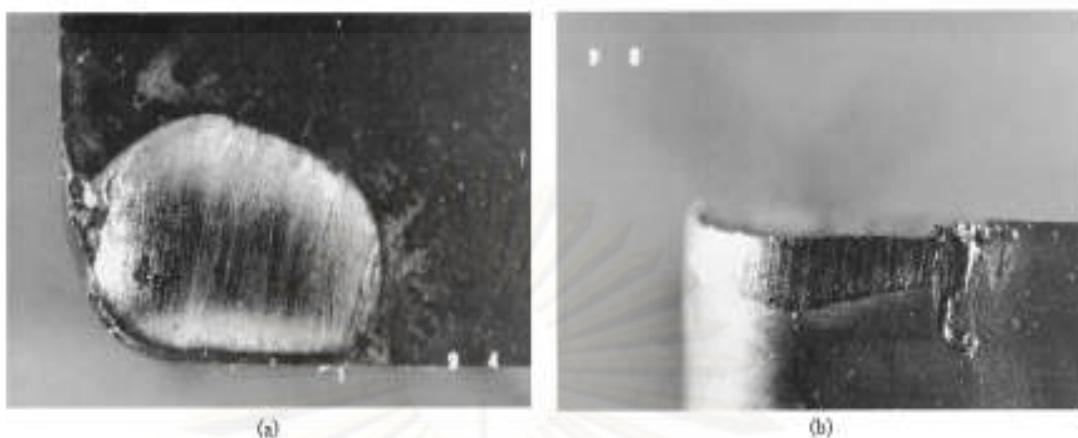


รูปที่ 2.13 : ภาพการสึกหรอของมีดตัด แสดงตำแหน่งและรูปแบบของการสึกหรอที่เกิดขึ้น

โดยทั่วไปแล้ว การสึกหรอของมีดตัดจะเป็นแบบค่อยเป็นค่อยไป (Gradual wear) ซึ่งกลไกต่างๆที่ทำให้เกิดการสึกหรอบิเวณผิวสัมผัสระหว่างมีดตัดกับเศษกลึงโลหะ และบิเวณผิวสัมผัสระหว่างมีดตัดกับผิวชิ้นงานในระหว่างการตัด สามารถสรุปได้ดังตารางที่ 2.1

กลไกการสึกหรอ	สาเหตุของการเกิด	ตำแหน่งการสึกหรอ
การเสียดสี (Abrasion)	เมื่อเกิดเศษโลหะขึ้นระหว่างที่โลหะทั้งสองชนิดกำลังขัดลีกันอยู่บนผิวภาคที่แข็งของชิ้นงานจะทำให้บางส่วนมีดตัดค่อยๆหลุดติดออกมา	- บนผิวหนา - บนผิวภายใน
การยึดติด (Adhesive Wear)	โลหะสองอย่างที่ขัดลีกันภายใต้ความดันและอุณหภูมิที่สูง ทำให้โลหะที่อ่อนกว่าส่วนหนึ่งเกิดการหลอมละลายไปติดกับโลหะที่แข็งกว่าซึ่งในที่นี้ก็คือมีดตัด ทำให้โลหะที่แข็งกว่าเกิดปูมนูนขึ้น ซึ่งปูมนูนนั้นจะหลุดออกไปในระหว่างที่โลหะทั้งสองทำการขัดลีกันต่อ	- บนผิวภายใน
การแพร่ (Diffusion)	เกิดการแลกเปลี่ยนระหว่างผิวหน้าของวัสดุ 2ชนิด อะตอมของมีดตัดจะหายไป ความแข็งลดลงทำให้ง่ายต่อการเกิดการเสียดสีและการยึดติด และจะเกิดได้มากขึ้นเมื่อบิเวณที่เกิดการสัมผัสมีอุณหภูมิสูง และมีความเร็วต่อ	- บนผิวภายใน
ปฏิกิริยาเคมี (Chemical reaction)	ความเร็วตัดสูงและอุณหภูมิที่สูงจะทำให้เกิดปฏิกิริยาออกซิเดชั่นจะทำให้เครื่องมือตัดอ่อนลงพร้อมกับเกิดการสึกหรอที่ขอบคมตัดขึ้น	- บนผิวภายใน
การเสียดสีแบบพลาสติก (Plastic deformation)	เกิดอุณหภูมิที่สูงบิเวณคมตัด คมตัดจะเริ่มเปลี่ยนรูปแบบพลาสติก ทำให้ง่ายต่อการเกิดการเสียดสี	- บนผิวหนา

ตารางที่ 2.1 : กลไกที่ทำให้เกิดการสึกหรอบนมีดตัด

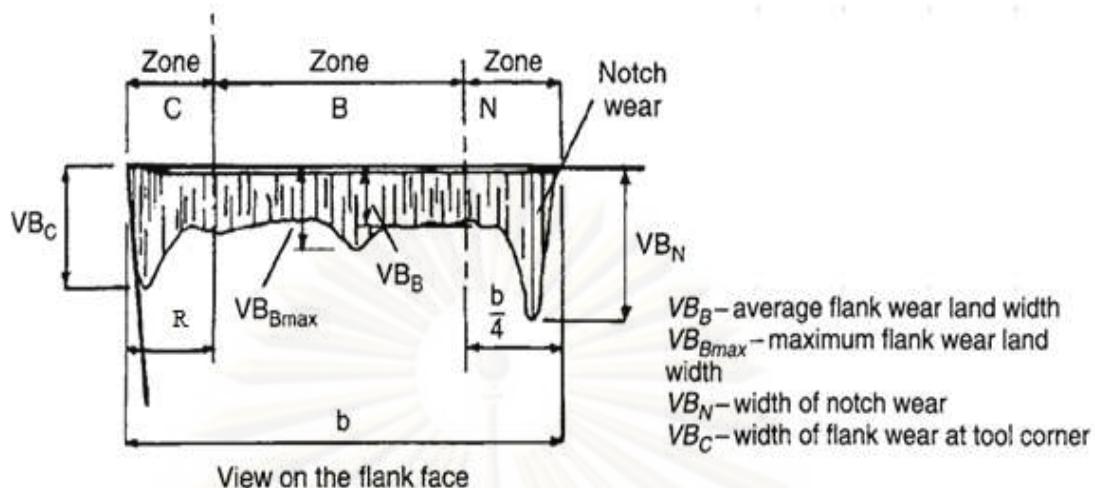


รูปที่ 2.14 : (a) รอยสึกบนผิว cavity และ (b) รอยสึกบนผิวหลับบนมีดตัดซีเมนต์ คาร์บไบด์

กลไกการสึกหรอทั้ง 5 แบบจะเกิดได้เร็วขึ้นในสภาวะที่ใช้ความเร็วในการตัดสูงๆ โดยเฉพาะอย่างยิ่งกลไกของการแพร่และปฏิกิริยาเคมีจะยิ่งเกิดง่ายที่อุณหภูมิสูง ซึ่งจะเห็นว่าเกิดการสึกหรอที่ 2 ตำแหน่งหลักๆ คือ เกิดขึ้นที่ด้านบนของผิว cavity และด้านผิวหลับ ซึ่งเรียกว่า crater wear และ flank wear ตามลำดับดังแสดงในรูปที่ 2.13 ซึ่งใช้มีดคมตัดเดียวในการแสดงตำแหน่ง และรูปแบบของการสึกหรอของมีดตัด และรูปที่ 2.14 ซึ่งเป็นภาพขยายของรอยสึกบนผิว cavity และผิวหลับ

2.1.5.1 การสึกหรอบนผิวหลับ (Flank Wear)

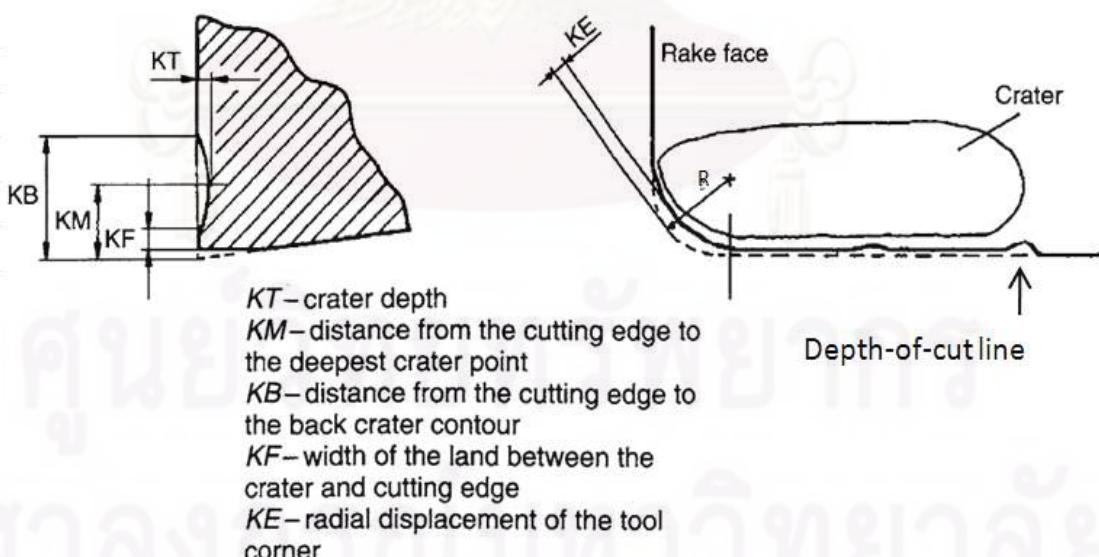
การสึกหรอรูปแบบนี้เกิดขึ้นบนผิวหลับของมีดตัด ซึ่งเกิดจากการขัดสีหรือเสียดสีกันระหว่างมีดตัดกับชิ้นงานที่กลึงแล้ว ซึ่งเมื่อการสึกหรอบนผิวหลับเกิดขึ้นมากพินที่สมผัสระหว่างชิ้นงานและมีดตัดก็มากขึ้น ดังนั้นจะมีการขัดสีเพิ่มขึ้นส่งผลให้เกิดความร้อนขึ้นและพื้นผิวที่ได้จะมีคุณภาพต่ำ โดยวิธีการวัดขนาดของการสึกหรอบนผิวหลับนี้แสดงดังรูปที่ 2.15 ซึ่งให้ b เป็นความยาวของการสึกหรอบนผิวหลับ และความยาวนี้จะถูกแบ่งออกเป็น 3 ส่วน คือ เขต C, เขต B และเขต N เพื่อทำการวัดขนาดของการสึกหรอ โดยเขต C จะวัดจากรัศมีปลายมีด (Nose radius , R) ของมีดตัด ต่อมากเขต N จะเป็นความยาวของการสึกหรอหารด้วย $4(b/4)$ โดยวัดจากขอบปลายสุดของการสึกหรอเข้ามาหาคมตัดของมีดตัด ในเขต N นี้จะพบการสึกหรอลักษณะแห่ง (Notch wear) ด้วยซึ่งเกิดขึ้นบริเวณปลายสุดของความลึกตัด ซึ่งวัดขนาดการสึกหรอได้ด้วยค่าความกว้างของการสึกหรอลักษณะแห่ง (VB_N) และสุดท้าย เขต B จะเป็นส่วนที่อยู่ตรงกลางระหว่างเขต C กับเขต N ซึ่งในส่วนนี้จะใช้วัดขนาดการสึกหรอที่เกิดขึ้น โดยใช้ค่าความกว้างเฉลี่ยของการสึกหรอ (VB_B) แต่อย่างไรก็ตามเพื่อที่จะดูความแปรปรวนที่เกิดขึ้น จะทำการวัดขนาดของความกว้างสุดของการสึกหรอ ($VB_{B\text{MAX}}$) ด้วย



รูปที่ 2.15 : การวัดขนาดของการสึกหรอบนผิวหนบ

2.1.5.2 การสึกหรอบนผิว cavity (Crater wear)

การสึกหรอบนผิว cavity จะมีลักษณะเป็นหลุมหรือเป็นร่องลึก เกิดใกล้ๆ กับคมตัด (รูปที่ 2.14 a) ซึ่งการสึกหรอบนผิว cavity ก็จะมาจาก การไถลของเศษโลหะไปบนผิว cavity ของมีดกลึง และปฏิกิริยาเคมีที่เกิดขึ้นระหว่างมีดตัดกับวัสดุของชิ้นงาน เมื่อการสึกหรอบนบนผิว cavity เกิดขึ้นมาก ความแข็งแรงของคมตัดจะลดลงและในที่สุดก็จะทำให้คมตัดเกิดการแตกหักได้ โดยวิธีการวัดขนาดของการสึกหรอบนผิว cavity นี้แสดงดังรูปที่ 2.16 ซึ่งในการวัดจะใช้ค่าความลึก (KT) โดยวัดจากจุดที่ลึกที่สุดและความกว้าง (KB - KF) ของหลุมที่เกิดขึ้นเป็นตัววัด



รูปที่ 2.16 : การวัดขนาดของการสึกหรอบนผิว cavity

2.1.5.3 การสึกหรอที่ปลายมีด (Nose wear)

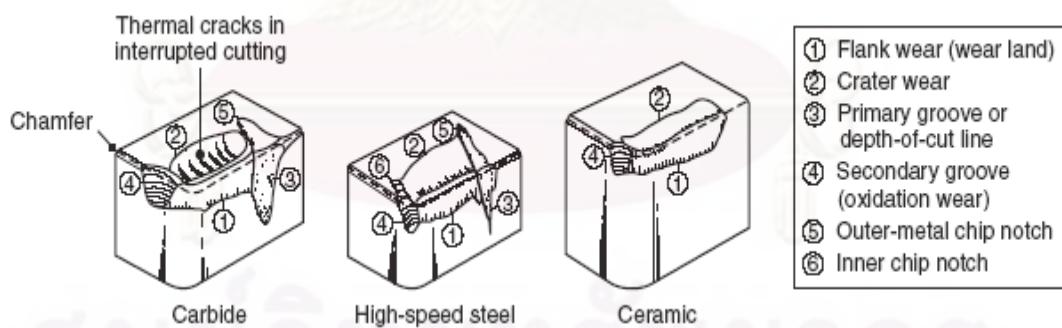
การสึกหรอที่ปลายมีดเป็นการสึกหรอที่ปลายมีดตัดหรือจุดที่เกิดการเสียดสีระหว่างปลายมีดตัดกับโลหะที่กำลังทำการตัดเดือน ดังรูปที่ 2.17 ซึ่งการสึกหรอที่ปลายมีดบนคมตัดจะส่งผลให้มีดตัดที่อ่อนนุ่มลงแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น, คุณภาพของพิวชันงาน และทำให้เกิดการเสียดสีระหว่างมีดตัดและชิ้นงานมากขึ้นทำให้อุณหภูมิสูงขึ้น



รูปที่ 2.17 : การสึกหรอที่ปลายมีด

2.1.5.4 การสึกหรอลักษณะแหว่ง (Notch wear)

การสึกหรอลักษณะแหว่งเกิดขึ้นบนผิวહบของมีดตัด ซึ่งลักษณะของรอยสึกจะเกิดที่เส้นของความลึกตัด (Depth-of-cut line) ดังรูปที่ 2.18 (หมายเลขอ 3) และเป็นรอยบางที่กว้างเนื่องจากการสั่นของกระบวนการตัด โดยเมื่อเกิดการสึกหรอในลักษณะนี้ขึ้นอาจจะส่งผลให้มีดตัดเกิดการแตกหักได้

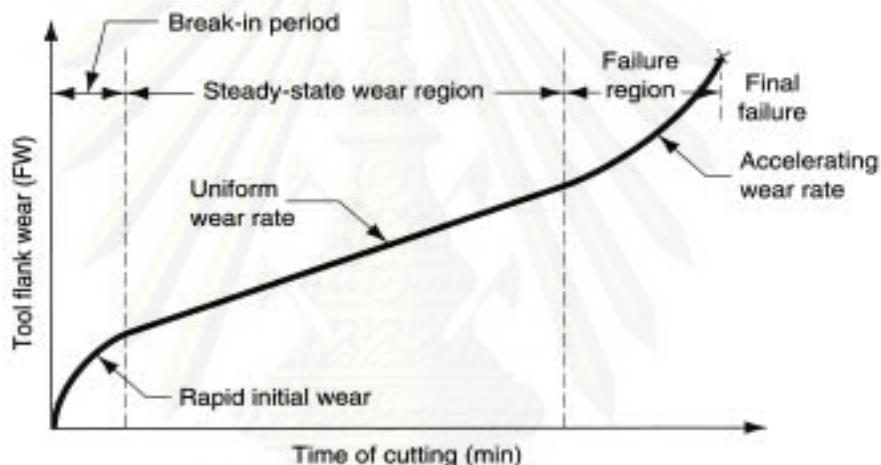


รูปที่ 2.18 : รูปแบบต่างๆของการสึกหรอบนวัสดุมีดตัดที่ต่างกัน

2.1.6 อายุใช้งานของมีดตัดและสมการอายุใช้งานของมีดตัดของเทย์เลอร์ (Tool life and the Taylor tool life equation)^[3]

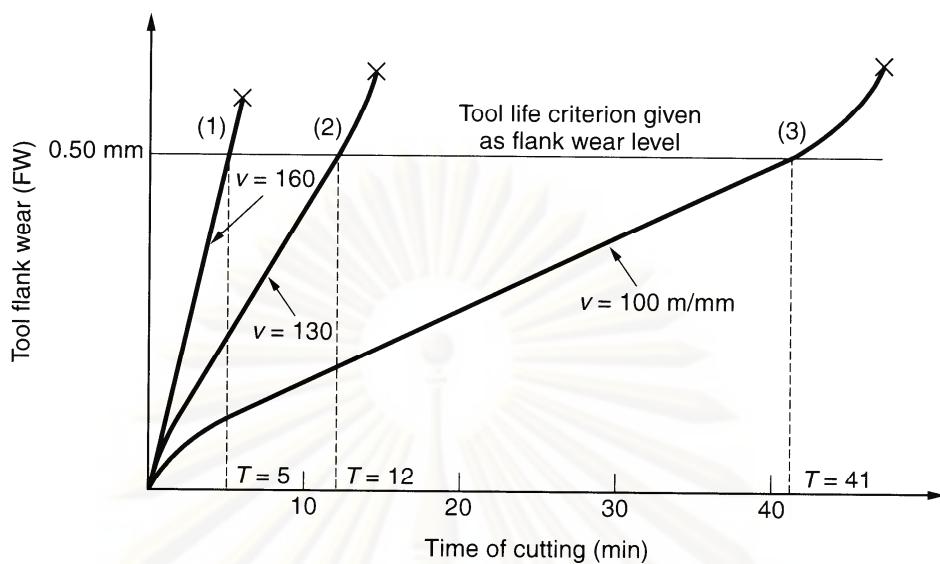
ตามที่ได้กล่าวมาก่อนหน้านี้ว่ากลไกการสึกหรอที่เกิดขึ้นล้วนส่งผลต่อระดับการเพิ่มขึ้นของการสึกหรอบนมีดตัด ซึ่งการสึกหรอของมีดตัดนั้นมีความสัมพันธ์กับเวลาในการตัดดังรูปที่ 2.19 และถึงแม้ว่าความสัมพันธ์ที่แสดงดังรูปจะเป็นการสึกหรอที่เกิดขึ้นบนผิวહบ แต่

ความสัมพันธ์นี้ยังสามารถใช้ได้กับการสึกหรอบนผิวเคลือบด้วย ซึ่งจากรูปจะพบว่าปริมาณการสึกหรอบนผิวเคลือบของเครื่องมือตัดกับเวลาที่ใช้ในการตัดแบ่งออกได้เป็น 3 ช่วง โดยในส่วนของการสึกหรอช่วงแรก (Initial wear) คุณตัดจะสึกหรอย่างรวดเร็ว และเกิดขึ้นในระยะเวลา 2-3 นาที เนื่องจากการใช้งานมีตัดที่มีความสมบูรณ์ ในบริเวณส่วนปลายสุดของคุณตัดจะมีลักษณะเป็นสันแหลม ซึ่งง่ายต่อการสึกหรอเป็นอย่างมาก เมื่อเกิดการสึกหรอในช่วงนี้จะระหบเนื่อง อัตราการสึกหรอจะลดลง และเข้าสู่ช่วงการสึกหรออัตราคงที่เมื่อเทียบกับเวลาที่ผ่านไป (Steady state wear) ซึ่งเป็นการสึกหรอตามปกติในธรรมชาติ จนถึงเมื่อการสึกหรอเพิ่มขึ้นถึงระดับที่สาม คือ การสึกหรอที่รวดเร็ว (Accelerating wear) เนื่องจากคุณตัดเกิดการสึกหรอมาก จนทำให้ความร้อนที่เกิดขึ้นมาก และอุณหภูมิสูงขึ้นมาก จึงเป็นเหตุที่ทำให้เร่งการสึกหรอให้เร็วขึ้น



รูปที่ 2.19 : ความสัมพันธ์ระหว่างการสึกหรอบนผิวเคลือบกับเวลาที่ใช้ในการตัด

ความชันของเส้นโค้งของการสึกหรอในช่วงที่ 2 จะขึ้นอยู่กับวัสดุของชิ้นงานและเงื่อนไขของการตัด โดยวัสดุของชิ้นงานที่แข็งกว่าจะนำมาซึ่งอัตราการสึกหรอที่สูงกว่าในวัสดุชิ้นงานที่อ่อน และในทำนองเดียวกัน ความเร็วในการตัด, อัตราป้อนตัด และความลึกตัดที่เพิ่มขึ้นก็จะส่งผลให้อัตราการสึกหรอที่สูงขึ้นเช่นกัน โดยความเร็วจะส่งผลต่อการสึกหรอมากที่สุด และถ้านำเส้นโค้งของการสึกหรอมาพล็อตระหว่างความเร็วในการตัดเทียบกับเวลาจะได้ผลดังรูปที่ 2.20 ซึ่งจากกราฟจะเห็นว่าความเร็วในการตัดที่เพิ่มขึ้นจะทำให้อัตราการสึกหรอเพิ่มขึ้นด้วยและทำให้ระดับของการสึกหรอถึงค่า 0.5 มิลลิเมตรซึ่งเป็นเกณฑ์การหมดอายุของมีดตัดในการสึกหรอบนผิวเคลือบเร็วกว่าของความเร็วในการตัดที่ต่ำกว่า



รูปที่ 2.20 : ผลกระทบของความเร็วที่เปลี่ยนแปลงในการตัดต่อการสึกหรอบนผิวહลบ โดยให้
เกณฑ์การหมดอายุของมีดตัดในการสึกหรอบนผิวહลบเป็น 0.5 มิลลิเมตร

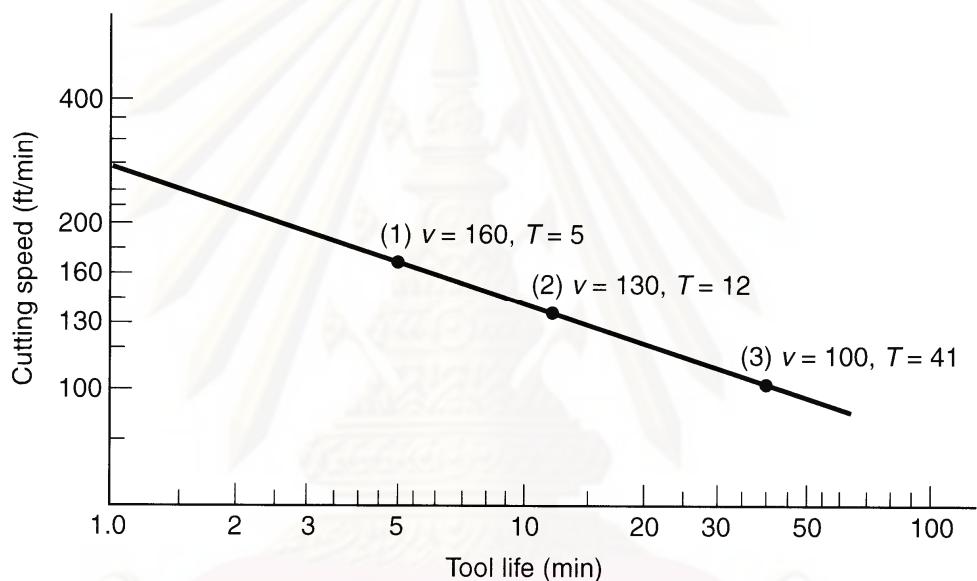
อายุการใช้งานของมีด (Tool life) ถูกกำหนดเป็นระยะเวลาของการตัดที่มีดตัดสามารถใช้งานได้ หรือระยะเวลาที่มีดตัดเริ่มใช้งานจนกระทั่งมีดตัดเสียหายอย่างมากจนไม่สามารถใช้งานได้ แต่อย่างไรก็ตามในการผลิตจริงนั้น ไม่สามารถใช้งานมีดตัดจนกระทั่งมีดติดเสียหายได้ เนื่องจากความยากในการลับคมมีดตัดใหม่ ปัญหานี้เรื่องคุณภาพของชิ้นงาน และปัญหานี้เรื่องของความยากในการวัดระดับการสึกหรอรวมถึงเวลาที่ใช้ในการวัด ดังนั้นจึงได้มีการนำเสนอทางเลือกในการกำหนดเกณฑ์การหมดอายุของมีดตัด (Tool life criterion) ขึ้นมา 9 ทางเลือกซึ่งมีความเหมาะสมต่อกระบวนการผลิตมากกว่า ดังนี้

- 1.) มีดตัดถูกใช้งานจนกระทั่งคงตัดเสียหาย (การเสียหายแบบแตกหัก การเสียหายเนื่องจากอุณหภูมิ หรือการสึกหรอจนกระทั่งมีดตัดไม่สามารถใช้งานต่อไปได้)
- 2.) พนักงานใช้สายตาในการตรวจสอบการสึกหรอที่เกิดขึ้น ซึ่งเกณฑ์การหมดอายุของมีดตัดถูกกำหนดโดยขึ้นอยู่กับการตัดสินใจและความสามารถของพนักงานแต่ละคน
- 3.) พนักงานใช้เล็บมือในการตรวจสอบคมตัดของมีดตัด
- 4.) พนักงานตัดสินใจจากเสียงของกระบวนการผลิตที่เปลี่ยนไป
- 5.) เศษโลหะเริ่มพนกันเป็นสายยาวและยาวต่อการจัดการ
- 6.) พื้นผิวสุดท้ายของงานมีคุณภาพลดลง
- 7.) การใช้พลังงานในการตัดเพิ่มขึ้น โดยวัดจากมิตอวที่ต่ออยู่กับเครื่องจักร

- 8.) การนับจำนวนชิ้นงาน โดยพนักงานจะทำการวัดจำนวนชิ้นงานที่ทำได้ และทำการเปลี่ยนมีดตัดเมื่อถึงจำนวนที่กำหนดไว้
- 9.) การนับเวลาที่ใช้ในการตัดทั้งหมด ซึ่งหลักการคล้ายกันกับการวัดจำนวนชิ้นงาน

2.1.6.1 สมการอายุใช้งานของมีดตัดของเทย์เลอร์ (Taylor Tool Life Equation)

จากรูปที่ 2.20 ถ้านำค่าอายุการใช้งานของมีดตัดของเส้นโค้งการสึกหรอทั้ง 3 ค่ามาทำพล็อกทกราฟ natural log-log ของความเร็วในการตัดกับอายุการใช้งานของมีดตัด จะได้ผลของความสัมพันธ์เป็นเส้นตรงดังรูปที่ 2.21



รูปที่ 2.21 : Natural log-log กราฟระหว่างความเร็วในการตัดกับอายุการใช้งานของมีดตัด

ความสัมพันธ์นี้ได้ถูกค้นพบโดย Frederick W. Taylor ในช่วงทศวรรษที่ 1900 โดยแสดงความสัมพันธ์ของการตัดกับความเร็วในการตัด ตามรูปแบบสมการ ซึ่งต่อมาถูกเรียกว่า สมการอายุการใช้งานของเทย์เลอร์ ดังสมการที่ 2-19

$$v \times T^n = C \quad (2-19)$$

โดยที่	v (Cutting Speed)	= ความเร็วในการตัด (เมตร/นาที หรือ ฟุต/นาที)
	T (Tool life)	= อายุการใช้งานของมีดตัด (นาที)
	n	= ค่าคงที่ซึ่งขึ้นอยู่กับวัสดุของมีดตัด
	C	= ค่าที่ขึ้นอยู่กับวัสดุของมีดตัด, วัสดุของชิ้นงานและเงื่อนไขของ การตัด

2.1.7 วัสดุที่ใช้ทำมีดตัด (Tool Materials)^{[3][5]}

จาก 3 สาเหตุหลักที่ทำให้มีดตัดเกิดความเสียหายนั้น สามารถที่จะใช้ในการกำหนดคุณสมบัติที่สำคัญที่ควรต้องมีในวัสดุที่ใช้ทำมีดตัด ซึ่งก็คือ ความแกร่ง (Toughness) ซึ่งมีคุณสมบัติด้านความแข็งแรงและความเหนียว โดยวัสดุที่ใช้ทำมีดตัดต้องมีค่าความแกร่งที่สูง เพื่อที่วัสดุจะสามารถดูดซับพลังงานโดยที่ไม่แตกหักได้ , ความแข็งที่อุณหภูมิสูง (Hot hardness) เป็นความสามารถของวัสดุที่จะยังคงความแข็งที่อุณหภูมิสูง และการต้านทานการสึกหรอ (Wear resistance) โดยวัสดุที่ใช้ในการทำมีดตัดที่ต่างกันจะมีการรวมกันของคุณสมบัติในแต่ละด้านในระดับที่แตกต่างกัน

1.) เหล็กกล้าคาร์บอนและเหล็กกล้าผสานกลาส (Carbon and medium-alloy steels)

เหล็กกล้าคาร์บอนเป็นวัสดุที่เก่าแก่ที่สุดและใช้มากในงานเจาะ ตีปืน มีดตัดที่ทำจากเหล็กกล้าผสานกลาสจะมีอายุมีดตัดจะนานกว่า ถึงแม้ว่าวัสดุนี้จะมีราคาถูกแล้วลับให้คมได้ง่าย แต่ว่าความแข็งและการทนต่อการสึกหรอต่ำสำหรับการตัดที่ความเร็วสูง มีดตัดชนิดนี้จึงใช้กับงานตัดที่ความเร็วตอบตัว

2.) เหล็กกล้ารอบสูง (High-speed steels)

ใช้มากในงานตัดความเร็วตอบสูง ทนต่อการสึกหรอ และราคาไม่แพงมากเมื่อเทียบกับคุณสมบัติของมีดตัด เนื่องจากวัสดุประภานี้ทนต่อแรงกระแทกและการแตกหัก ดังนั้นจึงมักใช้ในงานตัดที่มีการสั่นสะเทือนได้ดี

3.) โคลบัลต์หล่อผสม (Cast-cobalt alloys)

มีความแข็งสูง (58-64 HRC) ทนต่อการสึกหรอได้ดี มีความแข็งสูงแม้ว่าอุณหภูมิใช้งานจะสูงตาม วัสดุนี้ทนแรงกระแทกได้น้อย จึงไม่เหมาะสมใช้กับงานตัดรอบสูง ส่วนใหญ่ใช้กับงานตัดหยาบ

4.) คาร์ไบเด (Cemented or Sintered carbide)

มีความแข็งสูงทุกๆ อุณหภูมิ โดยถือว่ามีความยืดหยุ่นและนำความร้อนสูง แบ่งได้เป็น 2 กลุ่ม หลักๆ คือ หังสตeten คาร์ไบเดและไทเทเนียม คาร์ไบเด การผสมโคลบัลต์จะช่วยทำให้รับแรงกระแทกได้ดี แต่จะลดความแข็งและการทนต่อการสึกหรอ สามารถเพิ่มความแข็งและการทนต่อการสึกหรอได้ด้วยการผสมคาร์ไบเดของไทเทเนียมและแทนทาลัม วัสดุประภานี้เหมาะสมกับการตัดที่ความเร็วตอบตัว เพราะไม่เหมาะสมต่อการสั่น มีดตัดชนิดนี้ใช้กับการตัดแบบแห้งได้

5.) โอดเตอร์ ทูล (Coated tools)

ใช้กับงานตัดรอบสูง เพื่อลดเวลาในการทำงาน อายุมีดตัดนานกว่ามีดตัดที่ไม่ได้เคลือบสารถึง 10 เท่า วัสดุที่ใช้เคลือบมักจะเป็นพลาสติกไทเทเนียมในไตรด์ไทเทเนียม คาร์ไบเด และเซรามิก ความหนาชั้นเคลือบประมาณ 5-10 ไมครอน

6.) เซรามิก (Ceramics)

ทำจากกลุ่มเนียนออกไซด์ที่มีความละเอียดและความบริสุทธิ์สูง วัสดุนี้ทนต่อการขัดสีได้สูง ทนความร้อนได้ดี ลดการติดของเศษโลหะบนชิ้นงานได้ ผิวชิ้นงานหลังตัดมีความเรียบสูง แต่ข้อเสียที่สำคัญคือมีตัดชนิดนี้ไม่ทนต่อการกระแทก

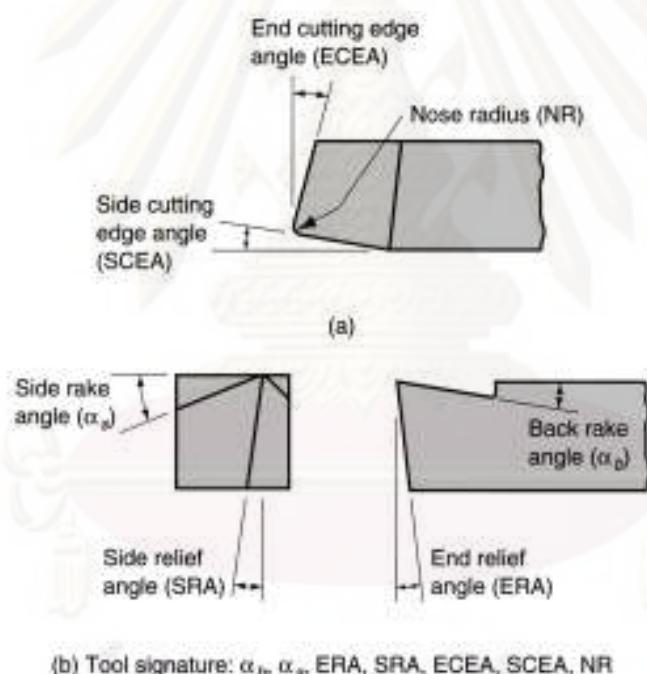
7.) คิวบิกบอรอนไนไตรด์ (Cubic boron nitride)

เป็นวัสดุที่มีความแข็งมากที่สุด ทนต่อการสึกหรอและมีคมตัดที่แข็งแรง แต่price จึงไม่เหมาะสมต่องานที่มีการสั่นสะเทือนหมายเหตุต่อการตัดเหล็กที่มีความแข็งสูง

8.) เพชร (Diamond)

ทนต่อการสึกหรอได้ดี ลับคมได้ง่ายใช้กับงานที่ต้องการความละเอียดสูง

2.1.8 รูปทรงของมีดตัด (Tool Geometry)^[3]



รูปที่ 2.22 : (a) 7 ส่วนประกอบของมีดตัดคมตัดเดียว, (b) ลักษณะของมีดตัดที่ใช้กำหนด

รูปทรงมีดตัด

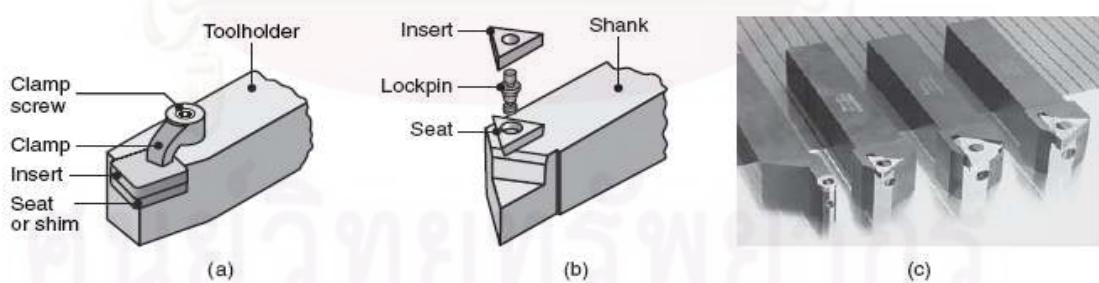
มีดตัดต้องมีรูปทรงที่เหมาะสมต่อกระบวนการตัด ซึ่งมีดตัดสามารถแบ่งได้เป็น 2 กลุ่ม คือ มีดตัดคมตัดเดียวและมีดตัดที่มีหลายคมตัด โดยมีดตัดคมตัดเดียวันจะใช้ในกระบวนการกลึง, การคว้าน (Boring) และการรีไซ (Shaping) ในขณะที่มีดตัดหลายคมตัดส่วนมากจะใช้กับมีด

ตัดที่มีการหมุนและใช้กับกระบวนการเจาะ (Drilling), การครวานลະเอี้ยด (reaming), การกัด (Milling), การแท่งขึ้นรูป (Broaching) และการเลื่อย (Sawing) เป็นต้น

รูปทรงของมีดตัดที่มีคุณสมบัติเดียวกับการกำหนดสัญลักษณ์ดังแสดงในรูปที่ 2.22 (a) ซึ่งในแต่ละส่วนมีความสำคัญต่างกันไป โดยบนผิวคายของมีดตัดจะถูกกำหนดด้วยมุม 2 มุม คือมุมคายด้านหลัง (Back rake angle, α_b) และมุมคายด้านข้าง (Side rake angle, α_s) ซึ่งเป็นตัวกำหนดทิศทางการไหลของเศษโลหะบนผิวคาย ส่วนบนผิวહลจะประกอบด้วยมุมહลบนด้านหน้า (End relief angle, ERA) และมุมહลบนด้านข้าง (Side relief angle, SRA) ที่เป็นตัวกำหนดระยะห่างระหว่างมีดตัดกับผิวชิ้นงานที่ตัดแล้ว ในขณะที่คุณสมบัติของมีดตัดที่มีคุณสมบัติเดียวกับรูปที่ 2.22 (a) คือมุมของคุณสมบัติด้านข้าง (Side cutting edge angle, SCEA) ซึ่งจะช่วยลดแรงกระแทกขณะมีดเข้าไปยังชิ้นงาน และมุมของคุณสมบัติด้านหน้า (End cutting edge angle, ECEA) ที่ช่วยลดแรงเสียดทานระหว่างมีดตัดกับชิ้นงาน และส่วนสุดท้าย รัศมีปลายมีด (Nose Radius, NR) ซึ่งส่งผลต่อพื้นผิวของชิ้นงาน โดยยิ่งรัศมีปลายมีดเล็ก พื้นผิวของชิ้นงานก็จะยิ่งขรุขระ แต่อย่างไรก็ตาม รัศมีปลายมีดที่ใหญ่ก็อาจทำให้เกิดแซตเตอร์ชิ้นได้

จาก 7 ส่วนประกอบของรูปทรงมีดตัดคุณสมบัติเดียวกับการที่จะบอกสัญลักษณ์รูปทรงของมีดตัด จะต้องมีการบอกร่องตามลำดับดังนี้ มุมคายด้านหลัง, มุมคายด้านข้าง, มุมહลบนด้านหน้า, มุมહลบนด้านข้าง, มุมของคุณสมบัติด้านข้าง, มุมของคุณสมบัติด้านหน้า และรัศมีปลายมีด ดังแสดงในรูปที่ 8.22 (b)

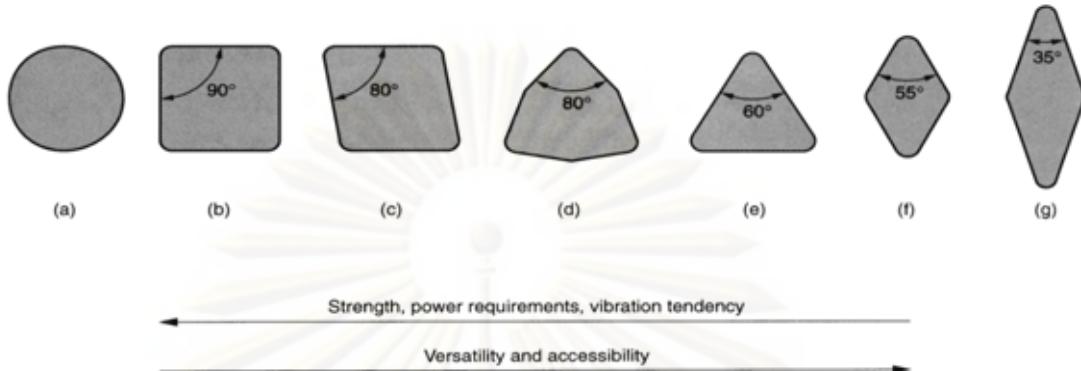
2.1.8.1 เม็ดมีด (Inserts)



รูปที่ 2.23 : แสดงวิธีการติดเม็ดมีดบนด้ามมีด (a) การยึดเม็ดมีดกับด้ามมีด, (b) แสดงการประกอบเม็ดมีด, (c) ตัวอย่างของเม็ดมีดที่แตกต่างกันที่ติดอยู่กับด้ามมีด

เม็ดมีดของมีดตัดที่ติดอยู่กับด้ามมีด (Tool holder) จะพบเห็นอย่างมากในกระบวนการตัดเนื่องจากมันมีความคุ้มค่าและสามารถที่จะเปลี่ยนได้หลายรูปแบบที่แตกต่างกัน ซึ่งเม็ดมีดนั้น

มีหลายรูปทรงและหลายขนาด โดยรูปทรงของเม็ดมีดที่ถูกใช้ในกระบวนการการกลึงแสดงดังรูปที่ 2.24



รูปที่ 2.24 : รูปทรงของเม็ดมีด (a) กลม, (b) สี่เหลี่ยม, (c) สี่เหลี่ยมขนมเปียกปูน มุม 80° , (d) หกเหลี่ยม, (e) สามเหลี่ยมด้านเท่า, (f) สี่เหลี่ยมขนมเปียกปูน มุม 55° และ (g) สี่เหลี่ยมขนมเปียกปูน มุม 35°

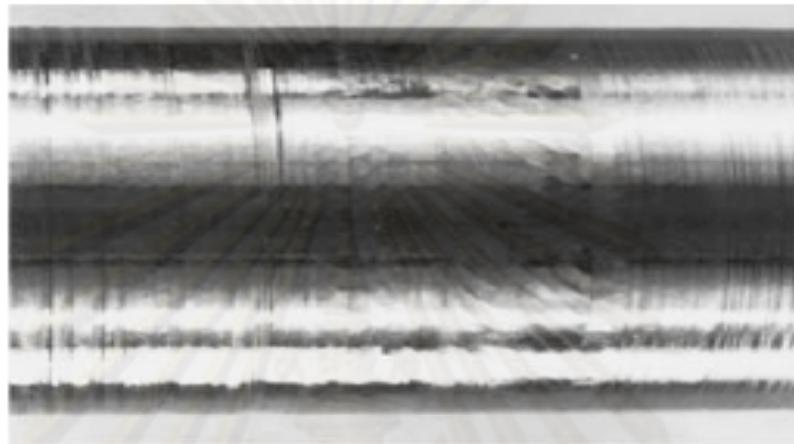
โดยทั่วไปแล้ว มุมของเม็ดมีดที่มีขนาดใหญ่ควรจะถูกเลือกใช้เมื่อต้องการความแข็งแรง และความคุ้มค่า ในขณะที่มุมของเม็ดมีดที่มีขนาดเล็กควรถูกเลือกใช้เมื่อต้องการการเข้าถึงชิ้นงานที่ง่าย และจากรูปที่ 2.24 จะเห็นว่าเม็ดมีดที่มีลักษณะกลม ซึ่งมีข้อดีคือ มันสามารถที่จะถูกใช้ได้มากครั้งกว่าเม็ดมีดชนิดอื่น ซึ่งเม็ดมีดที่มีลักษณะเป็นสี่เหลี่ยมจะมี 4 คมตัด, เม็ดมีดที่มีลักษณะเป็นสามเหลี่ยมจะมี 3 คมตัด ในขณะที่เม็ดมีดที่มีลักษณะเป็นสี่เหลี่ยมขนมเปียกปูนจะมีเพียง 2 คมตัด โดยคมตัดยิ่งน้อยจะทำให้เกิดตันทุนสูงขึ้นเนื่องจากสามารถใช้งานได้น้อยครั้งกว่าเม็ดมีดที่มีหลายคมตัด

2.1.9 การสั่นและแซตเตอร์ในกระบวนการการตัด (Vibration and Chatter in machining operations) ^{[2][4][6]}

การสั่นและแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นในกระบวนการการตัดนั้นเป็นสิ่งที่มีความซับซ้อนมาก ซึ่งตัวแปรที่มีความสำคัญต่อการเกิดการสั่นและแซตเตอร์ของมีดตัด และและส่วนประกอบต่างๆของเครื่องจักรนี้ คือ ค่าความแข็งของเครื่องจักร (machine stiffness) โดยค่าความแข็งของเครื่องจักรที่น้อยกว่าจะส่งผลให้เกิดการสั่นและแซตเตอร์มากกว่าค่าความแข็งของเครื่องจักรที่มาก ยิ่งถ้าเราไม่สามารถที่จะควบคุมการสั่นและแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นได้ ก็อาจจะเกิดผลดังนี้

- พื้นผิวของชิ้นงานที่มีความขรุขระสูง ดังรูปที่ 2.25
- ขนาดของชิ้นงานที่ได้มีความเมี่ยงตรง แม่นยำ

- การสึกหรอ ก่อนกำหนด และการแตกหักของมีดตัด โดยเฉพาะวัสดุของมีดตัดที่เปรอะ เช่น เซรามิก และคาร์บิด เป็นต้น
- ส่วนประกอบต่างๆ ของเครื่องจักรอาจเสียหายเนื่องจากการสั่นที่มากเกินไป
- เสียงรบกวนที่เกิดขึ้น โดยถ้าเสียงนั้นมีความถี่สูงๆ



รูปที่ 2.25 : ลักษณะของพื้นผิวชิ้นงานเมื่อกิดแซตเตอร์ขึ้นในระหว่างกระบวนการกลึง

การสั่นที่เกิดขึ้นในการตัดนั้นสามารถแบ่งได้เป็น 2 รูปแบบ คือ การสั่นจากแรงกระทำภายนอก (Forced vibration) และการสั่นที่ถูกกระตุ้นด้วยตัวเอง (Self-excited vibration)

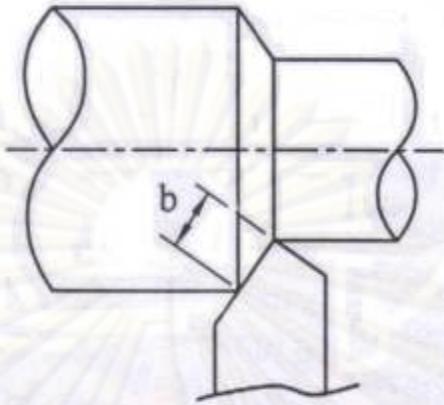
2.1.9.1 การสั่นจากแรงกระทำภายนอก (Forced vibration)

การสั่นลักษณะนี้เป็นการสั่นของระบบภายนอกตัวแรงกระทำจากภายนอกซึ่งเกิดขึ้นเมื่อมีแรงภายนอกมากระทำกับระบบในลักษณะช้าๆ ตัวเอง เช่นการสั่นเนื่องจากความไม่สมดุลของเครื่องจักรที่เกิดการหมุนและการเคลื่อนที่กลับไปกลับมาเป็นต้น และสิ่งหนึ่งที่เราจะพบกับในกรณีของการสั่นเนื่องจากมีแรงกระทำภายนอก ก็คือหากว่าความถี่ของแรงที่กระทำกับระบบนั้นไปพอดังกับความถี่ธรรมชาติ (natural frequency) ของระบบพอดี การสั่นที่เกิดขึ้นจะมีลักษณะที่มีช่วงกว้างการสั่นที่สูงมาก เราเรียกการสั่นในลักษณะนี้ว่า การสั่นพ้อง (Resonance) ซึ่งผลของการสั่นพ้องนี้มักจะทำให้เกิดความเสียหายกับโครงสร้างที่กำลังเกิดการสั่นอยู่

2.1.9.2 การสั่นที่ถูกกระตุ้นด้วยตัวเอง (Self-excited vibration)

การสั่นที่ถูกกระตุ้นด้วยตัวเองนี้ โดยทั่วไปเรียกว่า แซตเตอร์ (Chatter) ซึ่งเกิดขึ้นเนื่องจากกลไกภายในของระบบ โดยปัจจัยตัวหนึ่งที่มีความสำคัญที่ก่อให้เกิดแซตเตอร์ก็คือ ค่าความกว้างของการตัดหรือความกว้างของเศษโลหะ (b) ดังรูปที่ 2.1.26 เมื่อความกว้างของเศษโลหะมีขนาดเล็ก การตัดจะมีเสถียรภาพโดยไม่มีแซตเตอร์เกิดขึ้น และเมื่อขนาดความกว้างของเศษโลหะเพิ่มขึ้นจนถึงค่าหนึ่ง (b_{lim}) จะทำให้เกิดแซตเตอร์ขึ้น และจะส่งผลให้เกิดการสั่นมากขึ้นสำหรับทุก

ค่าที่ $b > b_{\lim}$ ซึ่งค่า b_{\lim} นี้จะขึ้นอยู่กับวัสดุชิ้นงาน, ความเร็วในการตัด, อัตราป้อนตัด และอุปกรณ์ของมีดตัดเป็นต้น



รูปที่ 2.26 : ขนาดความกว้างของเศษโลหะในกระบวนการการกลึง

การสั่นที่ถูกกระตุ้นด้วยตัวเองในกระบวนการการตัดนั้นมีคุณลักษณะที่สำคัญ ดังนี้ แอมปลิจูดจะเพิ่มขึ้นจนกระทั่งมันคงที่ที่ค่าค่าหนึ่ง, ความถี่ของการสั่นจะมีค่าใกล้เคียงหรือเท่ากับความถี่ธรรมชาติของระบบ, ไม่มีแรงกระทำภายนอกในลักษณะช้าๆ ตัวเองมากระทำกับระบบ และมีแหล่งพลังงานที่คงที่ ซึ่งระบบได้รับจากแรงในลักษณะช้าๆ ตัวเองผ่านการสั่นของมันเอง โดยอุปแบบหนึ่งของการสั่นที่ถูกกระตุ้นด้วยตัวเองที่มีความสำคัญ คือ การสั่นที่เกิดขึ้นช้าๆ (Regenerative chatter) ซึ่งเกิดขึ้นเมื่อมีดตัดตัดลงบนพื้นผิวของชิ้นงานที่มีความชุ่มชื้นจากการตัดก่อนหน้านี้ โดยจะส่งผลให้ความลึกตัดและแรงในการตัดของมีดตัดมีการเปลี่ยนแปลงในขณะตัดซึ่งทำให้เกิดการสั่นขึ้น

2.1.10 อะคูสติก อีมิสชัน (Acoustic Emission : AE)^[7]

สัญญาณอะคูสติกได้ถูกนำมาประยุกต์ใช้ในอุตสาหกรรมอย่างมาก ในด้านของการทดสอบแบบไม่ทำลาย (Nondestructive testing) เช่น โรงกลั่นน้ำมันที่ใช้ในการตรวจสอบรอยร้าวของท่อส่งน้ำมัน หรือนำมาใช้ในการตรวจติดตามกระบวนการการตัด (การสีกหอ, การแตกหักของมีดตัด) นอกจากนี้ยังถูกใช้ในการควบคุมคุณภาพในกระบวนการผลิตต่างๆ อีกด้วย ซึ่งข้อดีหลักของ การใช้อะคูสติก อีมิสชันนี้คือช่วงความถี่ของสัญญาณจะสูงกว่าสัญญาณรบกวนจากสิ่งแวดล้อมภายนอกรวมถึงการสั่นสะเทือนของเครื่องจักรค่อนข้างมาก โดยที่สัญญาณอะคูสติก อีมิสชัน หมายถึง การปลดปล่อยคลื่นความยืดหยุ่น (Elastic Wave) ที่เกิดขึ้นเนื่องจากวัสดุปลดปล่อย พลังงานภายในที่อยู่ในโครงสร้างของมัน ขณะที่วัสดุเกิดการเสียดสูบ, การฉีกขาดของพันธะระหว่างเนื้อวัสดุ, การคราก หรือการขยายตัวของรอยร้าว เป็นต้น เมื่อวัสดุได้รับความเค้นและเกิดการเปลี่ยนแปลงพลังงานภายในจากการเสียดสูบโดยที่ความเค้นดังกล่าวอาจจะได้รับจากภายนอกหรือ

มีติกค้างอยู่ภายในเนื้อวัสดุ ซึ่งล้วนแล้วแต่สามารถทำให้วัสดุปล่อยคลื่นออกมานได้ทั้งสิ้น โดยลักษณะทั่วไปของสัญญาณจะคุณติกที่เปล่งออกได้ 2 ชนิด คือ สัญญาณแบบต่อเนื่อง (Continuous signal) ซึ่งมีลักษณะแอมเพลจูดสูงๆต่ำๆ ตลอดต่อเนื่องไปตลอดเวลาค้างกับสัญญาณของคลื่นรบกวน (Noise) และสัญญาณที่เกิดแบบเป็นช่วง (Burst type signal) ที่สัญญาณจะเพิ่มขึ้นอย่างรวดเร็วแล้วค่อยๆลดลง เมื่อเทียบกับลักษณะการสั่นของกล้องเมื่อถูกตี ซึ่งรูปแบบของสัญญาณทั้ง 2 แสดงดังรูปที่ 2.27 และเนื่องจากคลื่นจะคุณติกเป็นคลื่นแบบพลวัตรที่เกิดขึ้นแล้วหายไป ถ้าไม่ได้ตรวจดูสัญญาณในขณะที่มีการปล่อยคลื่นจะคุณติกจะไม่ทราบอะไรเลย ดังนั้นระบบตรวจสอบด้วยคลื่นจะคุณติกจึงต้องดึงดูดตั้งบนชิ้นงานที่ต้องการตรวจสอบและเบิดทำงานตลอดช่วงเวลาที่ทำการตรวจสอบ ซึ่งระบบตรวจสอบจะประกอบด้วยองค์ประกอบหลัก 3 ส่วนคือ หัวรับสัญญาณ (Transducer), อุปกรณ์ขยาย กรองความถี่ของสัญญาณ และอุปกรณ์วิเคราะห์และประมวลผล โดยเมื่อตัวรับสัญญาณแปลงคลื่นความยืดหยุ่นเป็นสัญญาณไฟฟ้าสัญญาณจะถูกขยายและวิเคราะห์ข้อมูลด้วยอุปกรณ์ประมวลผล



รูปที่ 2.27 : สัญญาณจะคุณติกแบบต่อเนื่องและแบบที่เกิดเป็นช่วงๆ^[7]

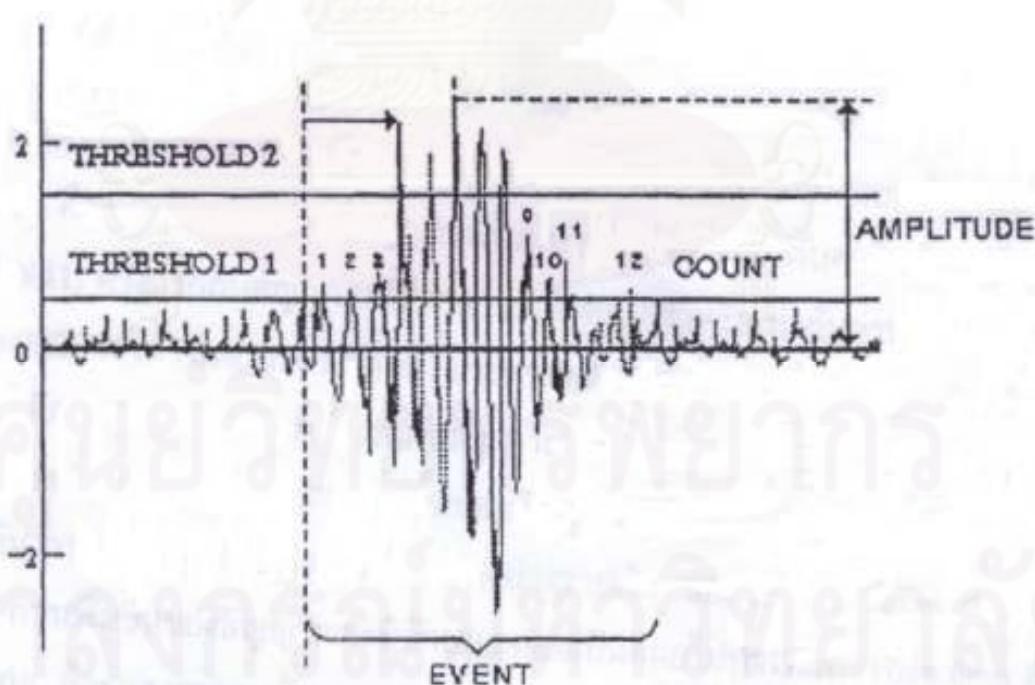
ลักษณะรูปคลื่นจะคุณติกทั่วไป แสดงดังรูปที่ 2.28 ซึ่งโดยทั่วไปจะเหมือนกับสัญญาณของแผ่นดินไหวคือมีการเปลี่ยนแปลงขึ้นลงเรียบกับเวลา เริ่มต้นจากแอมเพลจูดของสัญญาณน้อยๆ แล้วเพิ่มมากขึ้นจนถึงค่าสูงสุดแล้วกลับลงมาอีก สัญญาณจะคุณติกจะมีแอมเพลจูดมากหรือน้อยขึ้นอยู่กับความรุนแรงของการเสียหายของวัสดุหรือปริมาณพลังงานที่วัสดุปลดปล่อยออกมาน แต่เนื่องจากสัญญาณที่ได้อาจมีคลื่นรบกวน ดังนั้นในการวิเคราะห์และประเมินผลสัญญาณก็จะมีการกำหนดขีดเริ่มเปลี่ยน 1 (Threshold 1) หรือเกณฑ์ขั้นต่ำเพื่อเป็นการคัดเลือกวิเคราะห์เฉพาะสัญญาณที่มีแอมเพลจูดสูงกว่าค่าขีดเริ่มเปลี่ยน 1 ทำให้ได้ข้อมูลที่ถูกต้องมากขึ้น ซึ่งคุณลักษณะของสัญญาณที่ใช้วิเคราะห์และประเมินผลโดยใช้ค่าพารามิเตอร์ต่างๆ ของสัญญาณ มีดังนี้

- 1.) Count เป็นจำนวนครั้งที่สัญญาณจะคุณติกมีแอมเพลจูดสูงกว่าค่าขีดเริ่มเปลี่ยน 1 แล้วเพิ่มต่อเนื่องไปเรื่อยๆ จากนั้นค่อยๆลดลงจนมีแอมเพลจูดต่ำกว่าค่าขีดเริ่มเปลี่ยน 1 อีกครั้ง ซึ่งจาก

รูปที่ 2.28 คลื่นอะคูสติกซ่างนี้มีจำนวน Count เท่ากับ 12 ทั้งนี้คลื่นอะคูสติกกลุ่มนี้เรียกว่า Event หรือ Hit

2.) Event หรือ Hit คือกลุ่มของสัญญาณที่มีแอมเพลจูดสูงกว่าค่าขีดเริ่มเปลี่ยน 1 ต่อเนื่องเป็นระยะเวลาหนึ่ง ซึ่งแสดงถึงการปลดปล่อยพลังงานอย่างกระแทกหันจากเนื้อวัสดุเป็นซ่างๆ ที่ทำให้เกิดคลื่นความยืดหยุ่นแห่งรากฐานออกไปเป็นระยะเวลาหนึ่ง โดยลักษณะของ Event จะเป็นกลุ่มใหญ่ กลุ่มเล็ก หรือต่อเนื่องนานๆ ก็ขึ้นกับประเภทของการปลดปล่อยพลังงาน เช่น เมื่อเนื้อวัสดุมีความเสียหายรุนแรงจากการรากหรือการร้าว จะมีการปลดปล่อยพลังงานออกมากในแต่ละ Event ดังนั้นในสภาพนี้แต่ละ Event จะกินระยะเวลานานกว่าเมื่อมีการปลดปล่อยพลังงานน้อยและโดยทั่วไปก็จะมีแอมเพลจูดสูงด้วย จึงทำให้จำนวน Count มากตามไปด้วย

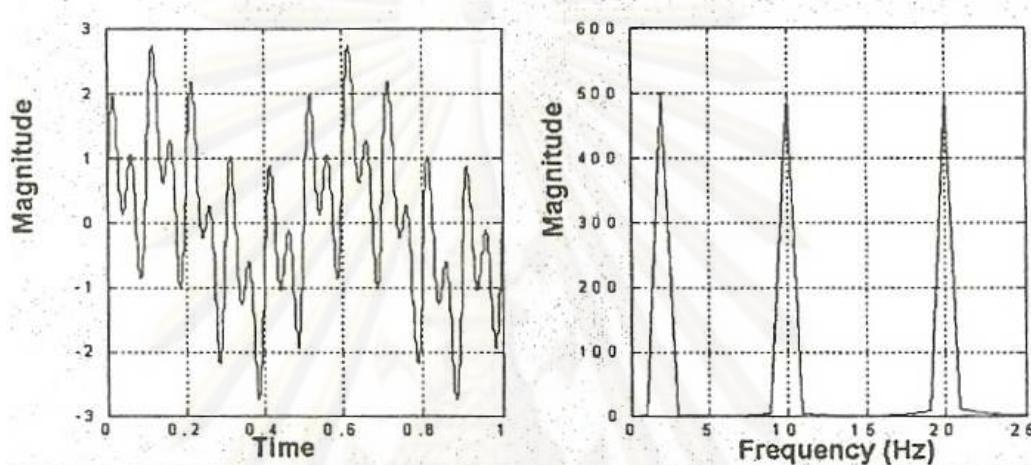
3.) แอมเพลจูด (Amplitude) คือค่าสูงสุดของสัญญาณอะคูสติกในแต่ละ Event ดังแสดงในรูปที่ 2.28 จะเห็นว่า Count ที่ 6 ถือว่าเป็นแอมเพลจูดสูงที่สุดเมื่อเทียบกับ Count อื่นๆ ใน Eventเดียวกัน ดังนั้นความสูงของแอมเพลจูดของ Count ที่ 6 ถือเป็นแอมเพลจูดของ Event นั้นๆ ซึ่งสามารถบอกถึงความแรงของเหล่งกำเนิดคลื่น ทำให้สามารถแยกแยะขนาด ชนิด และระยะทางจากเหล่งกำเนิดรวมทั้งยังอาจใช้การกระจายของแอมเพลจูดที่พบว่ามีความสัมพันธ์กับกลไกการเดียรูปของวัสดุบางชนิด



รูปที่ 2.28 : ลักษณะคลื่นอะคูสติกและคุณลักษณะต่างๆ ของสัญญาณ^[7]

2.1.11 การประมวลผลสัญญาณ (Signal Processing)^[7]

การวิเคราะห์สัญญาณ (Signal Analysis) เป็นสิ่งสำคัญในการประมวลผลของสัญญาณนั้น ซึ่งถ้ารู้ถึงองค์ประกอบต่างๆ ของสัญญาณว่า ส่วนไหนสำคัญ ส่วนไหนสามารถตัดทิ้งได้โดยไม่ก่อให้เกิดความคลาดเคลื่อนมากนัก ก็สามารถที่จะประมวลผลสัญญาณได้อย่างมีประสิทธิภาพมากขึ้น โดยการแปลงสัญญาณจากโดเมนเวลา (Time Domain) ไปเป็นโดเมนความถี่ (Frequency Domain) ดังรูปที่ 2.29 และสมการที่ 2-20 โดยที่ $f(t)$ คือสัญญาณเดิม



รูปที่ 2.29 : แสดงการแปลงสัญญาณจากโดเมนของเวลาไปยังโดเมนความถี่

$$F(f) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-2\pi f t} dt \quad (2-20)$$

ในการวิเคราะห์สัญญาณได้นั้น บางครั้งการพิจารณาที่โดเมนเวลาของสัญญาณอย่างเดียวอาจจะไม่สามารถให้ข้อมูลเพียงพอต่อการวิเคราะห์ได้ การเปลี่ยนมุมมองของสัญญาณสามารถช่วยให้การวิเคราะห์ง่ายขึ้น ซึ่งการแปลงฟูเรียร์ (Fourier Transform) เป็นตัวอย่างหนึ่งของการเปลี่ยนมุมมองนี้ โดยการแปลงสัญญาณจากโดเมนเวลาไปเป็นโดเมนความถี่นั้น ใช้หลักการที่ว่าสัญญาณบางประเภทสามารถสังเคราะห์จากผลรวมของฟังก์ชันชายน์ (Sine Function) ที่ความถี่และขนาดต่างๆ ได้ เมื่อถูกเกี่ยวกับความถี่และขนาดของฟังก์ชันชายน์ที่เป็นองค์ประกอบของสัญญาณ หรือที่เรียกว่าスペกตรัมของความถี่ (Frequency Spectrum) ของสัญญาณนั้น โดยจะทำให้รู้ถึงการกระจายกำลังของสัญญาณในความถี่ต่างๆ ซึ่งเป็นประโยชน์ต่อการวิเคราะห์สัญญาณนั้นๆ เพราะจะทำให้รู้ว่ากำลังของสัญญาณนั้นอยู่ในย่านไหนของスペกตรัมของความถี่ และส่วนไหนที่สำคัญหรือไม่สำคัญ

2.1.12 โครงข่ายประสาทเทียม (Artificial Neural networks)^[8]

เทคนิคที่นิยมใช้ในการแก้ปัญหาด้านปัญญาประดิษฐ์ (Artificial Intelligence) คือ ระบบโครงข่ายประสาทเทียม (Artificial Neural Networks) โดยเริ่มต้นปี ค.ศ. 1949 โดย Donald

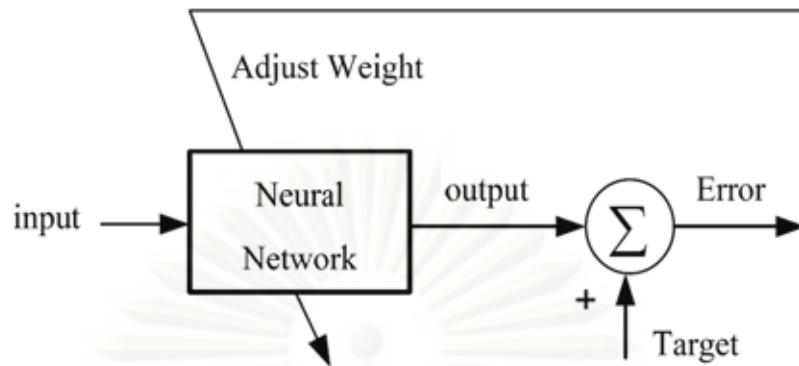
Hebb เขียนทฤษฎีเกี่ยวกับการเรียนรู้ของโครงข่ายประสาทเทียม และหลังจากนั้นเป็นต้นมาได้พัฒนามาโดยลำดับจนกระทั่งหลังปี ค.ศ. 1980 พัฒนาอย่างรวดเร็วมากจนกระทั่งมีการจัดกลุ่มต่างๆ อย่างมากมาย เพื่อการวิจัยและเพื่อธุรกิจการค้า

โครงข่ายประสาทเทียมมีแนวความคิดในการสอนที่คล้ายคลึงกับระบบสมองของมนุษย์ โดยหลักการพื้นฐานของโครงข่ายประสาทเทียม เริ่มต้นจากแนวคิดการจำลองกระบวนการคิดในสมองมนุษย์ ซึ่งในสมองของคนนั้นจะประกอบไปด้วยเซลล์พิเศษหลายร้อยชนิดเรียกว่า นิวรอน (Neurons) ซึ่งรวมกันมีมากกว่าหนึ่งล้านเซลล์ นิวรอนถูกแบ่งเป็นกลุ่มๆ และสามารถเชื่อมต่อถึงกันได้เรียกว่าช่องทาง(Networks) ซึ่งแต่ละช่องทางก็จะทำหน้าที่ต่างๆ ไป

ขั้นตอนของการนำโครงข่ายประสาทเทียมมาใช้สำหรับการพยากรณ์มีลักษณะ เช่นเดียวกับ วิธีการพยากรณ์อื่นๆ ซึ่งจะต้องอาศัยข้อมูลป้อนเข้าเพื่อสร้างแบบจำลองในการพยากรณ์ข้อมูลในอนาคต ปรับปรุงให้เหมาะสมกับเงื่อนไขของตลาดที่มีการเปลี่ยนแปลงและมีความสามารถในการรวมการวิเคราะห์พื้นฐานและเทคนิคเพื่อสร้างแบบจำลอง โดยที่โครงข่ายประสาทเทียมจะพยายามลดจำนวนของการทำงานที่ผิดพลาดให้ต่ำที่สุด ซึ่งเป็นเหตุผลหลักที่มีการนำมันมาใช้ในการทำงานข้อมูลทางธุรกิจ นอกจากใช้ในการพยากรณ์แล้วยังสามารถนำมาใช้ในสาขาต่างๆ เช่น ด้านการแพทย์ มีงานวิจัยศึกษาถึงการจำแนกเซลล์ที่เป็นมะเร็ง, ด้านการทหาร มีงานวิจัยศึกษาถึงการจำแนกเรื่องที่ล้ำเข้า娘่นน้ำ, ด้านอุตสาหกรรม มีงานวิจัยศึกษาการทำงานของเดียวจากกระบวนการผลิต เป็นต้น

2.1.12.1 หลักการของโครงข่ายประสาทเทียม

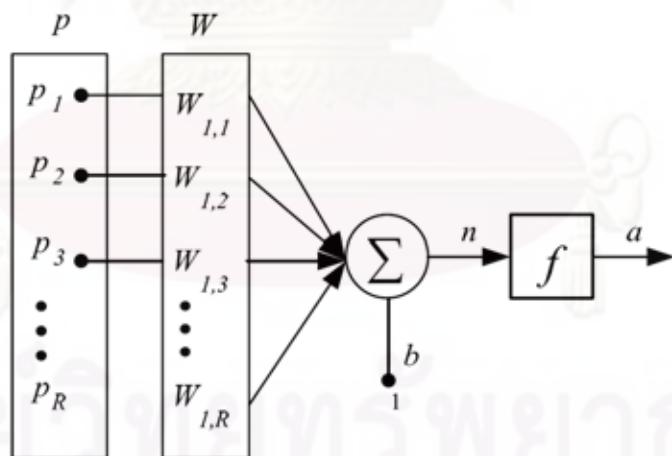
โครงข่ายประสาทเทียมเป็นระบบที่มีส่วนประกอบซึ่งจำลองรูปแบบการทำงานจากระบบของสมองมนุษย์ หน้าที่และการทำงานของนิวรอนสามารถสร้างให้มีขนาดใหญ่ และสามารถฝึกสอน(Train) ระบบเพื่อการนำไปใช้งานเฉพาะได้ หลักการทำงานของนิวรอนจะอาศัยการปรับค่าน้ำหนัก(Weight) ในระบบ ดังแสดงในรูปที่ 2.30 โดยการทำงานของนิวรอนจะเป็นการเบรียบเทียบ ผลลัพธ์(Output) ของนิวรอนที่ได้กับค่าของเป้าหมาย(Target) ที่กำหนด หากในกรณีที่ได้ค่าผลลัพธ์มีความแตกต่างหรือไม่เท่ากับเป้าหมาย ระบบของนิวรอนจะทำการปรับค่าของน้ำหนัก ไปจนกว่าค่าของผลลัพธ์ตัวใหม่มีค่าเท่ากับค่าเป้าหมาย ซึ่งในการฝึกสอนนิวรอนเพื่อให้ระบบมีการเรียนรู้ต้องมีข้อมูลที่ป้อนเข้า และค่าที่ใช้เป็นค่าเป้าหมายเพื่อใช้ในการเบรียบเทียบนั้น จะต้องมีการจัดข้อมูลให้เป็นไปตามแบบคู่ลับ เพื่อใช้ในการฝึกสอนโครงข่ายประสาท



รูปที่ 2.30 : แสดงหลักการของโครงข่ายประสาทเทียม^[8]

2.1.12.2 รูปแบบของโครงข่ายประสาทเทียม

รูปแบบของโครงข่ายประสาทเทียมจะประกอบด้วยส่วนประกอบหลักๆ ดังนี้ ส่วนแรกเป็นส่วนตัวแปรนำเข้า(Input) ซึ่งแทนด้วยสัญลักษณ์ตัวอักษร P โดยจะอยู่ในรูปของเวคเตอร์ และตัวแปรนำเข้าแต่ละตัวจะมีค่าของน้ำหนักประจำตัวแปรนำเข้า แทนด้วยตัวอักษร W ผลคูณที่เกิดจากการคูณค่าน้ำหนักกับค่าของตัวแปรนำเข้าแต่ละค่าจะนำมารวมกัน ณ จุดรวมสัญญาณจากนั้นจะนำผลคูณที่ได้ผ่านไปยังชั้นถัดไปโอน(Transfer Function) แทนด้วยสัญลักษณ์ f และออกไปส่วนของผลลัพธ์ ดังแสดงในรูปที่ 2.31



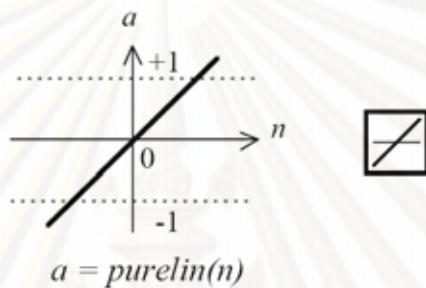
รูปที่ 2.31 : แสดงรูปแบบของโครงข่ายประสาทเทียม^[8]

จากรูปที่ 2.31 สามารถเขียนเป็นสมการได้ดังสมการที่ 2-21

$$a = f(Wp + b) \quad (2-21)$$

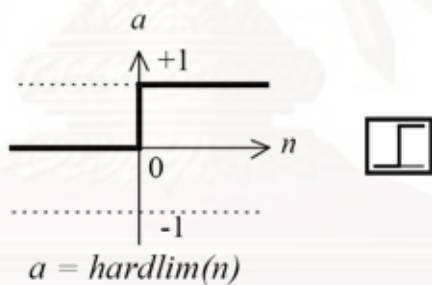
พังก์ชันถัดไปโอนที่นิยมใช้ในโครงข่ายประสาทเทียมจะมีอยู่ 3 รูปแบบ ได้แก่ พังก์ชันถัดไปโอนเชิงเส้น(Linear Transfer Function - รูปที่ 2.32)ใช้งานสำหรับการประมาณค่าที่เป็นเชิงเส้น,

ฟังก์ชันถ่ายโอนยาardlimิต(Hard-Limit Transfer Function - รูปที่ 2.33) จะมีการกำหนดค่าผลลัพธ์ของนิวรอนเป็นดังนี้ โดยถ้าตัวแปรนำเข้าของนิวรอน มีค่าน้อยกว่า 0 จะให้ค่าผลลัพธ์เป็น 0 และถ้าตัวแปรนำเข้าของนิวรอน มีค่าเท่ากับหรือมากกว่า 0 ค่าผลลัพธ์จะมีค่าเป็น 1 ดังนั้นฟังก์ชันถ่ายโอนยาardlimิต จึงมีความสมiliar สำหรับการจำแนกรูปแบบ และฟังก์ชันถ่ายโอนsigmoid (Log-Sigmoid Transfer Function - รูปที่ 2.34) ซึ่งสามารถรับค่าของตัวแปรนำเข้าได้ทั้งที่เป็นค่าบวก และเป็นค่าลบ และให้ผลลัพธ์อยู่ในย่าน 0 ถึง 1 โดยจะถูกใช้ในโครงข่ายที่มีการแพร่ค่าข้อนกลับ(Back Propagation Network)



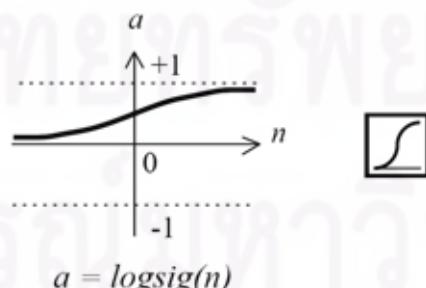
Linear Transfer Function

รูปที่ 2.32 : แสดงฟังก์ชันการถ่ายโอน linear ^[8]



Hard-Limit Transfer Function

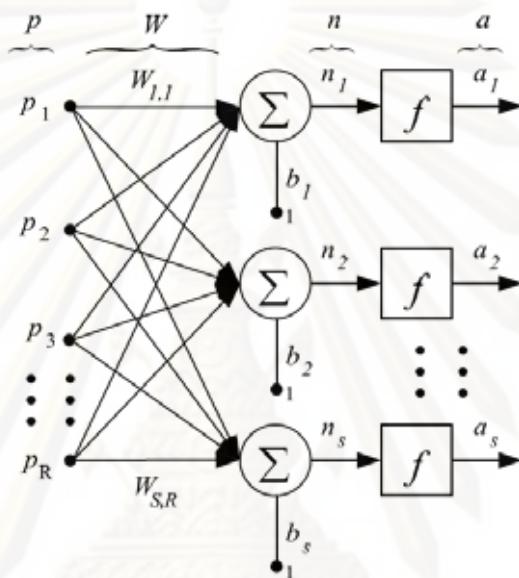
รูปที่ 2.33 : แสดงฟังก์ชันการถ่ายโอน Hard-Limit ^[8]



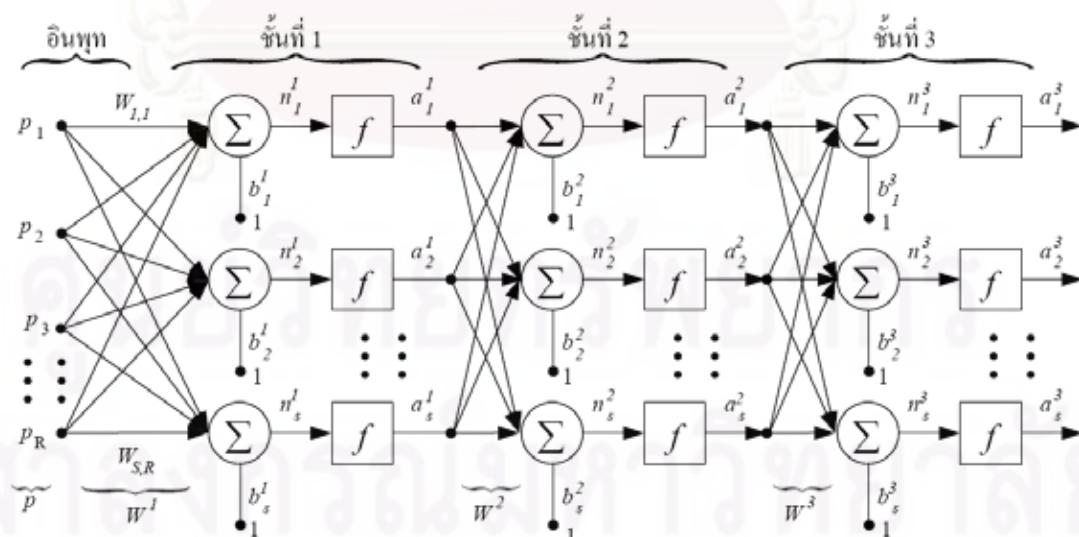
Log-Sigmoid Transfer Function

รูปที่ 2.34 : แสดงฟังก์ชันการถ่ายโอน Log-Sigmoid ^[8]

ชั้นของนิวรอน(Layer) ประกอบด้วยชั้นมากกว่าหนึ่งชั้น ในแต่ละชั้นของนิวรอนจะประกอบไปด้วยนิวรอนหลายตัวได้ แต่นิวรอนหนึ่งชั้นนั้นประกอบด้วยตัวแปรนำเข้า, ค่าน้ำหนักและค่าไบอส ผลที่ได้จากการคูณระหว่างค่าน้ำหนักกับตัวแปรนำเข้าแต่ละคู่จะนำมารวมกับค่าไบอสในชั้น หลังจากนั้นจะส่งสัญญาณที่รวมแล้วเข้าฟังชั้นถัดไปโดยนิรันดร์และส่งไปสู่ชั้นเดียว ตัวอย่างนิวรอนแบบชั้นเดียวประกอบด้วยจำนวนนิวรอนหลายตัว แสดงในภาพที่ 2.35 ในที่นี้นิวรอนจะมีตัวแปรนำเข้าจำนวน R ตัว และมีจำนวนของนิวรอนจำนวน S ตัว



รูปที่ 2.35 : แสดงโครงข่ายแบบชั้นเดียว(One-layer network)^[8]



รูปที่ 2.36 : แสดงโครงข่ายแบบหลายชั้น(Multiple-layer network)^[8]

โครงข่ายแบบที่มีหลายชั้น ในแต่ละชั้นจะมีค่าน้ำหนัก, ค่าไบอส และค่าค่าผลลัพธ์ ซึ่งตัวอย่างแสดงดังรูปที่ 2.36 โดยชั้นที่ 1 และชั้นที่ 2 รวมกันเรียกว่าชั้นซ่อน(Hidden layer) ส่วนชั้นที่ 3 เรียกว่าชั้นของผลลัพธ์(Output layer)

2.1.12.3 การเรียนรู้ของโครงข่ายประสาทเทียม

การเรียนรู้ของโครงข่ายประสาทเทียมเป็นการ Mapping ระหว่างตัวแปรนำเข้าและผลลัพธ์ของโครงข่าย ทั้งนี้การออกแบบส่วนที่สัมพันธ์กันหรือตัวจำแนกของโครงข่ายจะขึ้นอยู่กับพื้นฐานของการเรียนรู้ความสัมพันธ์ของการถ่ายโอนค่าจากอินพุตไปสู่ค่าเอ้าพุตตามกลุ่มตัวอย่างที่กำหนดให้ในลักษณะของคุณลักษณะ ขอบเขตของการจำแนกแต่ละปัญหาจะเป็นไปตามหลักทฤษฎีการประมาณค่า และในการเรียนรู้ของโครงข่ายจะมี 2 รูปแบบ คือ

1.) การเรียนแบบมีการสอน (Supervised Learning)

การเรียนแบบมีการสอนเป็นการเรียนแบบที่มีการตรวจคำตอบเพื่อให้วงจรข่ายปรับตัว ซุ่มข้อมูลที่ใช้สอนวงจรข่ายจะมีคำตอบไว้ค่อยตรวจดูว่าวงจรข่ายให้คำตอบที่ถูกหรือไม่ ถ้าตอบไม่ถูก วงจรข่ายก็จะปรับตัวเองเพื่อให้ได้คำตอบที่ดีขึ้น (เปรียบเทียบกับคน เหมือนกับการสอนนักเรียนโดยมีครูผู้สอนคอยแนะนำ)

2.) การเรียนแบบไม่มีการสอน (Unsupervised Learning)

การเรียนแบบไม่มีการสอนเป็นการเรียนแบบไม่มีผู้แนะนำ ไม่มีการตรวจคำตอบว่าถูกหรือผิด วงจรข่ายจะจัดเริ่งโครงสร้างด้วยตัวเองตามลักษณะของข้อมูล ผลลัพธ์ที่ได้ วงจรข่ายจะสามารถจัดหมวดหมู่ของข้อมูลได้ (เปรียบเทียบกับคน เช่น การที่เราสามารถแยกแยกแพนธ์พันธุ์สัตว์ตามลักษณะรูปร่างของมันได้เองโดยไม่需มีครูสอน)

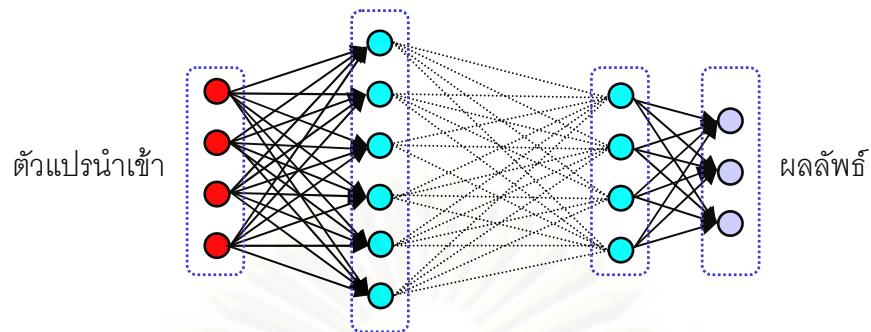
2.1.12.4 สถาปัตยกรรมของโครงข่าย(Network Architecture)

1.) โครงข่ายแบบไปข้างหน้า(Feedforward network)

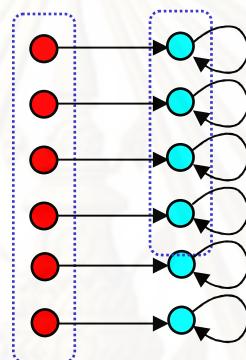
ข้อมูลที่ประมวลผลในวงจรข่ายจะถูกส่งไปในทิศทางเดียวจากส่วนของตัวแปรนำเข้า sang ต่อมารีอย ๆ จนถึงส่วนของผลลัพธ์โดยไม่มีการย้อนกลับของข้อมูล หรือแม้แต่ในส่วนของในชั้นเดียวกันก็ไม่มีการเชื่อมต่อกัน ดังรูป 2.37

2.) โครงข่ายแบบป้อนกลับ(Feedback network)

ข้อมูลที่ประมวลผลในวงจรข่าย จะมีการป้อนกลับเข้าไปยังวงจรข่าย ฯ ครั้ง จนกระทั่งได้คำตอบอกรมา (บางทีเรียกว่า Recurrent network) ดังรูปที่ 2.38



รูปที่ 2.37 : แสดงสถาปัตยกรรมของ Feedforward network ^[8]



รูปที่ 2.38 : แสดงสถาปัตยกรรมของ Feedback network ^[8]

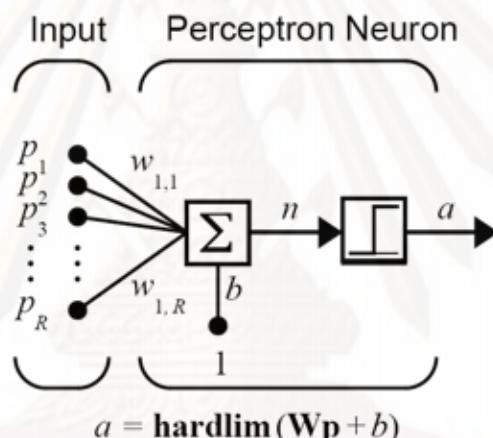
2.1.12.5 โครงข่ายประสาทเทียมชนิดที่มีการแพร่ค่าข้อนกลับ (back-propagation neural network)

โครงข่ายประสาทเทียมชนิดที่มีการแพร่ค่าข้อนกลับเป็นขั้นตอนวิธีของการเรียนรู้ของโครงข่ายวิธีหนึ่งที่เป็นที่นิยม หรือที่เรียกอีกอย่างว่ากฎการเรียนรู้ของ Widrow-Hoff ซึ่งโครงข่ายจะทำการปรับค่าของน้ำหนักหลังจากใส่รูปแบบข้อมูลสำหรับการฝึกสอน(Train) ให้แก่โครงข่ายในแต่ละครั้งแล้วเสร็จ ค่าผลลัพธ์ที่ได้จะถูกนำมาเปรียบเทียบกับผลที่คาดหวัง แล้วทำการคำนวณหาค่าความผิดพลาด ซึ่งค่าความผิดพลาดนี้ จะถูกส่งกลับเข้าสู่โครงข่ายเพื่อใช้ปรับปรุงค่าน้ำหนักต่อไป จนกระทั่งสามารถประมาณค่าฟังก์ชันซึ่งเป็นความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรนำเข้าและผลลัพธ์ที่มีค่าใกล้เคียงเป็นอย่างมากที่สุด โดยฟังก์ชันถ่ายโอนที่เป็นที่นิยมใช้ ได้แก่ฟังก์ชันถ่ายโอนเชิงเส้น, ฟังก์ชันถ่ายโอนแทนเชิงเส้น และฟังก์ชันถ่ายโอนล็อกเชิงเส้น ซึ่งถ้าขั้นสุดท้ายของโครงข่ายเป็นฟังก์ชันถ่ายโอนแบบเชิงเส้น ผลลัพธ์ที่ได้จะถูกจำกัดอยู่ในช่วงเล็กๆ แต่ถ้าขั้นสุดท้ายของโครงข่ายเป็นฟังก์ชันถ่ายโอนเชิงเส้น แล้วผลลัพธ์ของโครงข่ายสามารถเป็นค่าใดๆ ก็ได้

สถาปัตยกรรมของโครงข่ายที่เป็นที่นิยมใช้กับอัลกอริทึมชนิดที่มีการแพร่ค่า y องกลับนี้ คือโครงข่ายแบบไปข้างหน้าแบบที่มีหลายชั้น(multilayer feedforward network) ดังแสดงในรูปที่ 2.37 ซึ่งในการใช้งานสามารถใช้งานได้ทั้งในด้านของการพยากรณ์ และการจำแนกรูปแบบ

2.1.12.6 โครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน (perceptron-architecture neural network)

โครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอนนั้นมีมากหมายหลายรูปแบบ ซึ่งหนึ่งในนั้นเป็นโครงข่ายแบบชั้นเดียว(single-layer network) โดยที่ค่าน้ำหนัก และค่าเบ้ออสจะถูกฝึกสอนโดยเทคนิคที่เรียกว่ากฎการเรียนรู้แบบเพอร์เซปตรอน(perceptron learning Rule) และมีฟังก์ชันถ่ายโอนเป็นแบบฮาร์ดลิมิต(hard-limit transfer function) ดังรูปที่ 2.39 เพื่อให้ได้มาซึ่งผลลัพธ์ที่ถูกต้องตามตัวแปรป้อนเข้าที่ถูกป้อนเข้าไปในโครงข่าย



รูปที่ 2.39 : แสดงโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน [8]

เพอร์เซปตรอนมีความเหมาะสมสำหรับการแก้ปัญหาอย่างง่ายในการจำแนกรูปแบบโดยเฉพาะ เนื่องจากฟังก์ชันถ่ายโอนแบบฮาร์ดลิมิตมีความสามารถในการจำแนกตัวแปรนำเข้า ออกเป็นสองส่วน และมันมีความรวดเร็วในการประมวลผล อีกทั้งยังมีความน่าเชื่อถือสำหรับการแก้ปัญหาอย่างง่ายด้วย

2.1.12.7 ขอบข่ายการประยุกต์โครงข่ายประสาทเทียม

โครงข่ายประสาทเทียมได้ถูกนำไปประยุกต์ในการแก้ปัญหาในงานด้านต่างๆ เป็นจำนวนมาก โดยส่วนใหญ่ คือการจดจำรูปแบบและจัดประเภทสู่ผลลัพธ์ การหาค่าที่เหมาะสมที่สุด การควบคุมและอยู่ระหว่างการขยายการประยุกต์ไปสู่งานด้านอื่นๆ อย่างรวดเร็ว เช่น การประมวลผล ฐานข้อมูล การตัดสินใจ การวินิจฉัยโรค งานแปลงภาษา เป็นต้น แต่ในที่นี้จะกล่าวถึงตัวอย่างขอบข่ายการประยุกต์ 3 ด้านใหญ่ ๆ ได้แก่

1.) การจดจำและการจำแนกประเภทรูปแบบ (Pattern Recognition and Classification) แต่เดิมงานทางด้านการจดจำรูปแบบ หมายถึงการอ่านอักษรเขียน การอ่านแผนที่ภูมิศาสตร์ หรือการอ่านคำสุนทรพจน์ เป็นต้น ต่อมาเป้าหมายของงานเริ่มขยายไปสู่การเลียนแบบฟังก์ชันระบบประสาทรับรู้สึกทางชีวภาพ ซึ่งจะสามารถรับรู้รูปแบบของสิ่งต่างๆ ได้ ลักษณะคล้ายกับการสั่งสัญญาณความรู้สึกจากเซลล์ประสาทต่างๆ รอบตัวสู่ระบบเส้นประสาทส่วนกลาง การประยุกต์โครงข่ายประสาทเทียมในขอบข่ายงานด้านนี้ ได้มีการพัฒนามากกว่า 30 ปีแล้ว

2.) การหาค่าที่เหมาะสมที่สุด (Optimization) วัตถุประสงค์ของการหาค่าที่เหมาะสมที่สุด คือ การจัดสรรทรัพยากรที่มีอยู่จำกัดไปสูงสุดโดยให้ ค่าใช้จ่ายต่ำที่สุด (หรือเงื่อนไขอื่นๆ) โดยวิธีการต่างๆ เช่น การทดลองความเป็นไปได้ทั้งหมด แล้วสรุปหน้าผลลัพธ์ที่ดีที่สุด ซึ่งเป็นการสั่นเปลือยเวลา多く โครงข่ายประสาทเทียมได้เข้ามารับผิดชอบหนึ่ง ด้วยความสามารถในการคำนวณ ด้วยความเร็วสูงจากปั๊มน้ำมูลจำนวนมาก และการเข้ามายิงระหว่างแต่ละปั๊มน้ำมูล ทำให้สามารถเข้ามายังความสัมพันธ์ของเงื่อนไขต่างๆ ได้เป็นอย่างดี

3.) การควบคุม (Control) เป้าหมายพื้นฐานในการควบคุม คือ การจัดเตรียมสัญญาณที่เหมาะสมสำหรับกระบวนการที่มี เพื่อให้ได้ผลตามต้องการ

2.1.12.8 ข้อดีและข้อจำกัดของโครงข่ายประสาทเทียม

เทคนิคของโครงข่ายประสาทเทียม มีความสามารถที่เหมาะสมกับการนำมาระบุต์ใช้กับงานด้านต่างๆ หลายประการ ได้แก่ ความสามารถในการจดจำรูปแบบ การสอน การจำแนกประเภท การลงความเห็น สรุป และการรับรู้ข้อมูลที่ไม่สมบูรณ์ การประยุกต์โครงข่ายประสาทเทียมในงานบางประเภทนั้น ขึ้นกับเทคนิคทางปัญญาประดิษฐ์อื่นๆ แต่โครงข่ายประสาทเทียมจะทำได้อย่างมีประสิทธิภาพสูงกว่า เพราะระบบที่สามารถสอนเองได้เหมาะสมสำหรับการใช้งานจริงมากกว่าระบบที่มาจากการโปรแกรม โดยเฉพาะในงานจดจำรูปแบบคำพูดได้ชี้ให้เห็นถึงข้อดีอย่างชัดเจนของโครงสร้างการประมวลผลแบบขนาน โครงข่ายประสาทเทียมมีทักษะในการแก้ปัญหาคล้ายคลึงกับมนุษย์ ซึ่งเป็นสิ่งที่เทคนิคการวิเคราะห์ทางตรรกะในระบบผู้เชี่ยวชาญและเทคโนโลยีทางซอฟต์แวร์ในปัจจุบันสามารถทำได้ยากตัวอย่างเช่น โครงข่ายประสาทเทียมสามารถทำการวิเคราะห์ข้อมูลจำนวนมาก เพื่อสร้างรูปแบบและคุณลักษณะต่างๆ ที่ไม่สามารถกำหนดเป็นกฎที่ตายตัวได้ อีกทั้งทักษะในการตีความ เพื่อรับรู้ข้อมูลที่ไม่ชัดเจนหรือไม่สมบูรณ์ ด้วยความคุ้นเคย ลักษณะการทำงานต่างๆ เหล่านี้ได้พิสูจน์มาแล้วว่าสิ่งที่เกินความสามารถสำหรับเทคนิคทางปัญญาประดิษฐ์แบบเดิม ซึ่งเป็นรูปแบบวิธีการทางตรรกะหรือระบบสัญญาณ โดยข้อดีของโครงข่ายประสาทเทียมที่เห็นได้ชัดเจน คือ ความสามารถในการเลียนแบบพฤติกรรมมนุษย์ ดังนั้น จึงไม่แปลกที่โครงข่ายประสาทเทียมจะมีข้อจำกัดในการทำงานที่มนุษย์ไม่ทนต์ เช่น

การคำนวณหรือการประมวลผลทางคณิตศาสตร์ ซึ่งเป็นงานที่ระบบคำนวณแบบอนุกรมสามารถทำได้ดี ซึ่งข้อดีอื่นๆ ของโครงข่ายประสาทเทียมที่สำคัญ คือ

1.) ความสามารถในการทำงานภายใต้ความผิดพลาด เนื่องจากมีข้อมูลจำนวนมากทำ การประมวลผลโดยเชื่อมโยงกับข้อมูลอื่นแบบชานาน ความผิดพลาดที่เกิดขึ้นบางข้อมูลจึงไม่ส่งผลกระทบต่อการทำงานโดยรวมของข่ายงาน

2.) การสรุปความเห็น แม้ว่าข้อมูลเข้าที่ได้รับมีความไม่ชัดเจนหรือไม่สมบูรณ์ด้วย สิ่งรบกวนต่างๆ แต่โครงข่ายประสาทเทียมก็สามารถทำการประมวล เพื่อสรุปความเห็นว่าผลลัพธ์ ที่ควรเป็นอย่างไร

3.) ความยืดหยุ่น ข่ายงานสามารถสอนและปรับเปลี่ยนรูปแบบต่างๆ ตามปัจจัยแวดล้อม และวัตถุประสงค์ที่เปลี่ยนไป

ข้อจำกัดของโครงข่ายประสาทเทียม คือ ขาดความสามารถในการเชิงตรรก การแสดงเหตุผล เป็นเรื่องที่ทำได้ยาก เนื่องจากความไม่ชัดเจนในการแปลความจากค่าน้ำหนักการเชื่อมโยง ดังจะเห็นได้ว่าในการจดจำรูปแบบนั้น เป็นเรื่องที่ยากหรือແທບเป็นไปไม่ได้ที่จะอธิบายเหตุผลของการ แสดงผล อีกทั้งด้วยเงื่อนไขทางด้านค่าใช้จ่ายและความสามารถของเทคโนโลยีทางอาร์ดเวย์ใน ปัจจุบัน ได้ทำให้การประยุกต์จำกัดอยู่ทางซอฟท์แวร์เป็นส่วนมากและประการสุดท้าย ปัญหาจาก การสอนให้ข่ายงานสอนคือ ต้องเสียเวลาเป็นอย่างมากอีกทั้งความต้องการข้อมูลจำนวนมาก ใน การใช้สำหรับสอนและทดสอบข่ายงาน เหล่านี้เป็นข้อจำกัด ซึ่งเป็นปัจจัยที่สำคัญที่ทำให้การ ประยุกต์โครงข่ายประสาทเทียมไม่เพร่หลายเท่าที่ควรจะเป็น

2.2 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

Somkiat Tungjitsitjaroen^[9] ได้เสนอวิธีการในการตรวจติดตามและบ่งชี้สถานะของการ ตัดในกระบวนการกลึงโดยใช้แรงตัดพลวัตที่ถูกวัดระหว่างการตัดด้วยไนดาโนมิเตอร์จากนั้นแรง ตัดจะถูกขยายก่อนที่จะถูกนำมาแปลงเป็นข้อมูลเชิงตัวเลขแล้วทำการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว (Fast Fourier Transform)เพื่อได้ค่าความหนาแน่นของเพาเวอร์สเปกตรัม (Power Spectrum Density, PSD) ของแรงตัดพลวัตตามวิเคราะห์เพื่อจำแนกรูปแบบของเศษโลหะว่าเป็นแบบแตกหักหรือ แบบต่อเนื่องและแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นในระหว่างตัด ซึ่งในการวิเคราะห์จะใช้ผลรวมของอัตราส่วน ของผลกระทบของความหนาแน่นของเพาเวอร์สเปกตรัมของแรงตัดพลวัตกับอัตราส่วนของผลกระทบ ของความหนาแน่นของเพาเวอร์สเปกตรัมของแรงตัดพลวัตในกรณีที่เศษโลหะเป็นแบบผสม (เศษ โลหะแบบต่อเนื่องและแบบแตกหัก) มาหาเกณฑ์ในการตรวจจับรูปแบบของเศษโลหะและแซต เตอร์ที่เกิดขึ้นเพื่อใช้ในการตัดสินใจ

Somkiat Tungjitsitjaroen, Moriwaki T. ^[10] ได้พัฒนาวิธีการในการตรวจติดตามและบ่งชี้สถานะการตัดในกระบวนการกรกลึงโดยใช้เทคนิคการจำแนกรูปแบบ ซึ่งในวิธีการจะใช้ตัวแปร 3 ตัวที่คำนวณได้จากค่าอัตราส่วนของค่าเฉลี่ยของความแปรปรวนของแรงตัดพลวัตรทั้ง 3 แรง (แรงตัดหลัก, แรงป้อนตัด และแรงรัศมี) ที่ถูกวัดระหว่างการตัดด้วยใบนาโนมิเตอร์ และหาค่าที่เหมาะสมโดยกำหนดได้จากพื้นที่ข้างอิ่งที่ได้จากการทดลองเพื่อเป็นเกณฑ์ในการแบ่งแยกสถานะการตัด เช่นเศษโลหะแบบต่อเนื่อง, เศษโลหะแบบแตกหัก และแซตเตอร์ ซึ่งจากการทดลองจะพบว่าในขณะเกิดเศษโลหะเป็นแบบต่อเนื่องแอมปลิจูดของแรงตัดพลวัตรทั้งสามจะมีขนาดเล็ก แต่เมื่อเศษโลหะเป็นแบบแตกหักแอมปลิจูดของแรงตัดพลวัตรทั้งสามจะมีขนาดใหญ่โดยเฉพาะแรงป้อนตัดพลวัตร และเมื่อเกิดแซตเตอร์ขึ้น แรงตัดหลักพลวัตรจะให้แอมปลิจูดขนาดใหญ่สุดในระหว่างแรงตัดพลวัตรทั้งสาม โดยประยุกต์ที่ได้จากการพัฒนาระบบการตรวจติดตามและบ่งชี้สถานะการตัดในกระบวนการกรกลึง ก็คือสถานะการตัดสามารถถูกบ่งชี้ได้ง่ายในระหว่างกระบวนการกรกลึงจริงโดยไม่ต้องคำนึงถึงเงื่อนไขการตัดที่เปลี่ยนแปลงไป

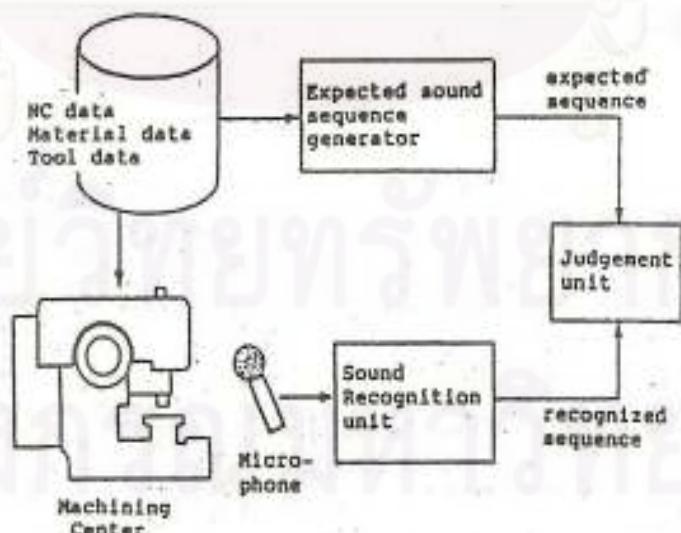
Moriwaki T., Shibasaki T. and Somkiat Tungjitsitjaroen ^[11] ได้พัฒนาระบบการตรวจติดตามการสึกหรอของมีดตัดในกระบวนการกรกลึงเครื่องกลึงซีเอ็นซี โดยนำฟังก์ชันเอกพิเนเนเชียลแบบเดื่อมถอยมาใช้เพื่อแสดงความสัมพันธ์ระหว่างความต้านทานการตัดเฉพาะและอัตราการป้อนตัด ซึ่งค่าดัชนี a ในฟังก์ชันถูกกำหนดให้เป็นตัวชี้วัดขนาดของการสึกหรอของมีดตัดและมีค่าเทียบเท่ากับอัตราการป้อนตัดอนันต์ เพื่อที่ต้องการหาค่า a, ทฤษฎีได้ถูกเสนอให้แทรกคำสั่งเพิ่มตัดในกระบวนการกรกลึงเมื่อต้องการตรวจสอบขนาดของการสึกหรอของมีดตัด โดยในคำสั่งเพิ่มตัดจะเปลี่ยนอัตราการป้อนตัดปัจจุบันในกระบวนการกรกลึงให้เป็นอัตราการป้อนตัดในขั้นที่หนึ่งหรือขั้นลงที่อัตราการป้อนตัดต่ำๆอย่างตั้งใจเพื่อวัดแรงตัดโดยใบนาโนมิเตอร์ได้ถูกติดตั้งในเครื่องกลึงซีเอ็นซีและระบุข้อตราชารเพิ่มขึ้นของความต้านทานการตัดเฉพาะ จากผลการทดลองการประมาณขนาดของการสึกหรอของมีดตัดในระหว่างกระบวนการกรกลึงได้พิสูจน์ว่า ดัชนี a จากสมการ $V_b = \frac{\ln a - \ln 1.06}{1.81}$ เป็นตัวชี้วัดที่สื่อใน การประมาณขนาดของการสึกหรอของมีดตัดถึงแม้ว่าเงื่อนไขการตัดจะแตกต่างกัน

Moriwaki T., Somkiat Tungjitsitjaroen, Shibasaki T. ^[12] ได้พัฒนาระบบที่อ่อนค่าความเร็วตัดที่เหมาะสมสำหรับกระบวนการกรกลึงบนเครื่องกลึงซีเอ็นซี โดยได้นำสมการอยุกการใช้งานของมีดตัดของเทียร์เลอร์มาใช้เพื่อประมาณค่าความสึกหรอของมีดตัดภายใต้ความเร็วในการ

ตัดที่แตกต่างกัน เพื่อมาหาค่าความเร็วตัดที่เหมาะสมโดยพิจารณาจากต้นทุนการผลิตที่ต่ำที่สุด และอัตราการผลิตที่สูงที่สุด ซึ่งวิธีการนี้สามารถที่จะนำไปประยุกต์ใช้กับวัสดุชิ้นงานและมีเดตัดชนิดอื่นๆได้ง่าย

Moriwaki T., Mori Y. ^[13] ได้เสนอวิธีการบ่งชี้สถานะการตัดในกระบวนการกลึง เช่นการสึกหรอของเครื่องมือตัด, แซ็ตเตอร์ และการพันกันของเศษโลหะโดยทำการวิเคราะห์จากสัญญาณจากแรงตัดและสัญญาณอัคคูสติก โดยใช้หลักการของโครงข่ายประสาทเทียม (Neural Network) ซึ่งในการทดลองเงื่อนไขในการตัดที่นำมาใช้เป็นการตัดหยาบ (ความเร็ว 150-250 เมตร/นาที, ความลึกตัด 2.0 มิลลิเมตร และอัตราป้อนตัด 0.31 มิลลิเมตร/รอบ) และจากการทดลองพบว่า การบ่งชี้สถานะของการสึกหรอของเครื่องมือตัด, การเกิดแซ็ตเตอร์และการพันกันของเศษโลหะสามารถถูกบ่งชี้ได้เป็นอย่างดี ถึงแม้ว่าจะมี 2 กรณีจาก 12 กรณีที่บ่งชี้การพันกันของเศษโลหะ ผิดพลาด ดังนั้นจึงสามารถสรุปได้ว่าวิธีการนี้มีความน่าเชื่อถือและมีประโยชน์ค่อนข้างมากในการบ่งชี้สถานะการตัด

Takata S., Ahn J.H., Miki M., Miyao Y., Sata T. ^[14] ได้เสนอระบบการตรวจติดตามเสียงโดยใช้เทคนิคการจำแนกเสียง (Sound Recognition Technique) ซึ่งระบบนี้ตรวจสอบเสียงที่ออกจากการกระบวนการโดยเทียบกับข้อมูลควบคุมเพื่อดูว่ากระบวนการมีความผิดปกติหรือไม่ เช่น การจำแนกเสียงของการตัดในขณะที่เครื่องมือตัดสึกหรอกับเสียงการตัดปกติ ซึ่งโครงสร้างของระบบการตรวจติดตามเสียงแสดงดังรูปที่ 2.40

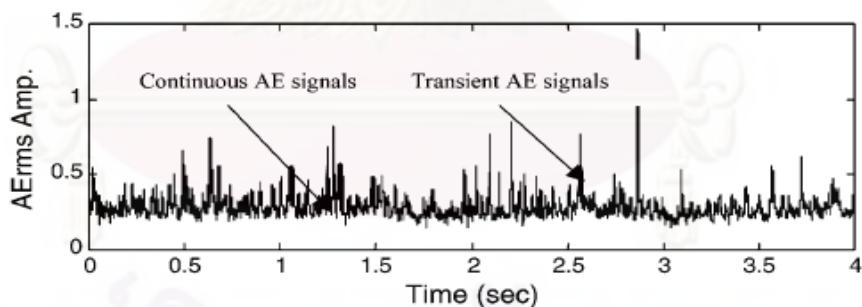


รูปที่ 2.40 : โครงสร้างของระบบตรวจติดตามเสียง ^[14]

ระบบนี้ใช้เทคนิคการจำแนกคำ (word recognition technique) ที่ใช้การวิเคราะห์สเปกตรัมในช่วงเวลาสั้นๆ ของเสียงจากกระบวนการสำหรับการจำแนกเสียง นอกจากนี้ระบบนี้ยังสามารถจำแนกความเบร璟วนของความเร็วในการตัดและความลึกตัดได้เป็นอย่างดี

Xiaoli Li [15] ได้อธิบายถึงหลักการในการตรวจติดตามการสึกหรอของมีดตัดในกระบวนการตัดโดยใช้สัญญาณอะคูสติก พร้อมทั้งบอกข้อดีของการใช้สัญญาณอะคูสติกในการตรวจติดตามการสึกหรอ ซึ่งก็คือช่วงความถี่ของสัญญาณจะสูงกว่าช่วงความถี่ของการสั่นสะเทือนของเครื่องจักรและสิ่งแวดล้อมภายนอก (100 kHz – 1 MHz) รวมถึงไม่รบกวนกระบวนการตัดโดยสัญญาณอะคูสติกจะแบ่งเป็น 2 รูปแบบ คือสัญญาณแบบต่อเนื่องและสัญญาณแบบเป็นช่วง ดังรูปที่ 2.41 โดยแหล่งกำเนิดของสัญญาณอะคูสติกมีดังนี้

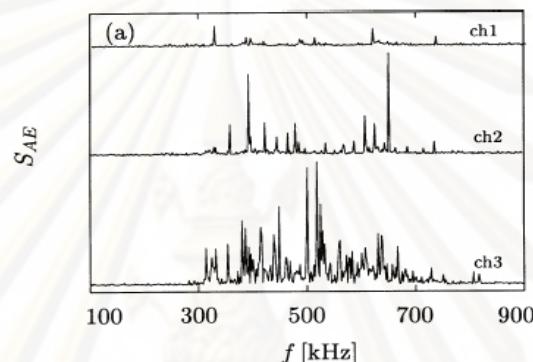
- การเสียรูปแบบพลาสติกของชิ้นงานระหว่างกระบวนการตัด
- การเสียรูปแบบพลาสติกของเศษโลหะ
- หน้าสัมผัสที่มีความเสียดทานระหว่างผิวโลหะของมีดตัดและชิ้นงาน
- หน้าสัมผัสที่มีความเสียดทานระหว่างผิวภายในของมีดตัดและเศษโลหะ
- การชนกันระหว่างเศษโลหะและมีดตัด
- การแตกหักของเศษโลหะ
- การแตกหักของมีดตัด



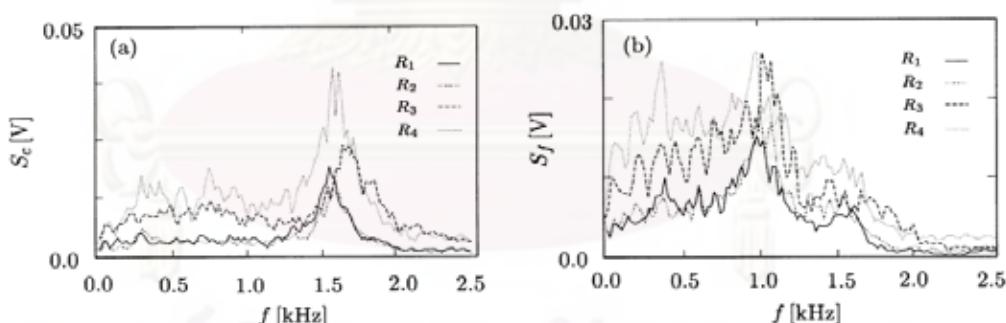
รูปที่ 2.41 : รูปแบบของสัญญาณอะคูสติกในกระบวนการกลึง [15]

จากสัญญาณอะคูสติกที่เกิดขึ้นทั้ง 2 รูปแบบสามารถที่จะจำแนกการสึกหรอและการแตกหักของมีดตัด รวมถึงรูปแบบของเศษโลหะได้ โดยถ้าสัญญาณเป็นแบบต่อเนื่องจะสามารถบอกระดับการสึกหรอได้โดยดูจากขนาดแอมเพลจูดของสัญญาณที่เกิดขึ้นและบอกได้ว่าเศษโลหะที่เกิดขึ้นเป็นแบบต่อเนื่อง ซึ่งถ้าสัญญาณที่เกิดขึ้นมีลักษณะเป็นช่วงๆ จะบอกได้ว่าเศษโลหะที่เกิดขึ้นเป็นแบบแตกหักหรือมีดตัดอาจเกิดการแตกหักขึ้น

Govekar E., Gradisek J., Grabec I. ^[16] เสนอการตรวจติดตามกระบวนการตัดที่ใช้พารามิเตอร์ 3 ตัว (รูปแบบของเศษโลหะ, การสึกหรอของมีดตัด และแซตเตอร์) ในการตรวจติดตาม โดยใช้สัญญาณจากเซนเซอร์แรง และสัญญาณจากอะคูสติก อิมิชัน แล้วมาทำการวิเคราะห์スペกตรัมของสัญญาณเพื่อจำแนกสถานะของการตัด โดยผลที่ได้แสดงดังรูปที่ 2.42 ซึ่งแสดงเพาเวอร์スペกตรัมของสัญญาณอะคูสติกในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ และรูปที่ 2.43 ซึ่งแสดงระดับการสึกหรอของมีดตัดที่ส่งผลต่อแรงตัดหลักและแรงป้อนตัดโดยระดับการสึกหรอที่มากขึ้นจะส่งผลให้แรงตัดมากขึ้นตามไปด้วย



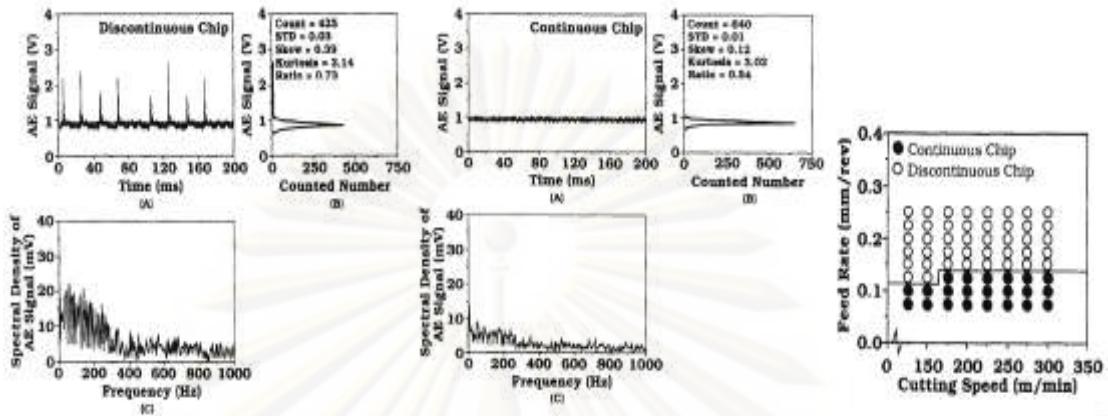
รูปที่ 2.42 : เพาเวอร์スペกตรัมของสัญญาณอะคูสติก (ch1) เศษโลหะแบบต่อเนื่อง, (ch2) เศษโลหะแบบที่มีลักษณะเป็นเกลี้ยง, (ch3) เศษโลหะแบบแตกหัก ^[16]



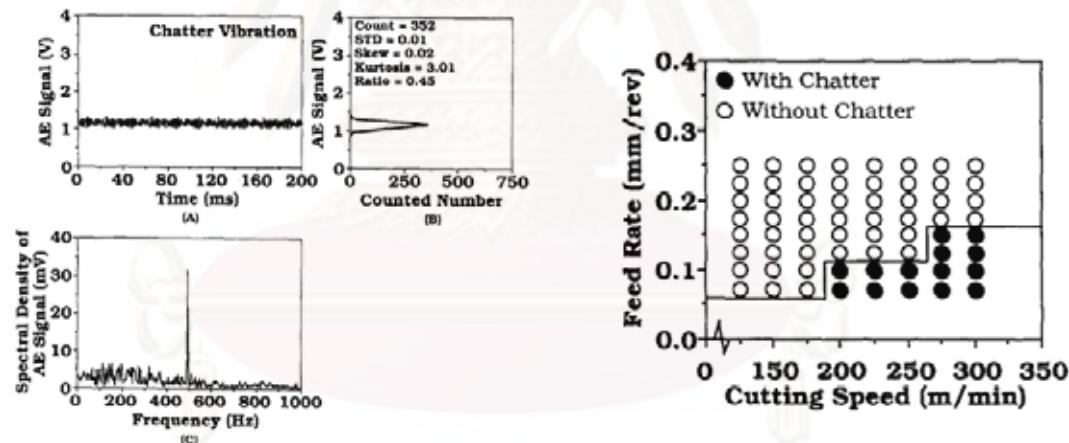
รูปที่ 2.43 : ด้าวย่างของเพาเวอร์スペกตรัมของแรงตัดที่ระดับของการสึกหรอ R1, R2, R3 และ R4 (a) แรงตัดหลัก, (b) แรงป้อนตัด ^[16]

Inasaki I. ^[17] ได้เสนอการประยุกต์ใช้เซนเซอร์อะคูสติก อิมิชันสำหรับการตรวจติดตามกระบวนการตัดด้วยเครื่องมือตัดที่มีคมตัดเดียวรวมถึงหลายคมตัด ซึ่งจะทำการตรวจจับรูปแบบของเศษโลหะรวมถึงแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นในกระบวนการตัด รวมถึงจำแนกเงื่อนไขของการตัด (อัตราป้อนตัด และความเร็วตัด) ที่ทำให้เกิดเศษโลหะแบบแตกหัก, เศษโลหะแบบต่อเนื่องและแซตเตอร์ โดยจากสัญญาณที่ได้จะนำมาวิเคราะห์ทั้งในโดเมนเวลาและโดเมนความถี่ รวมถึงใช้ค่าความ

เบ้ (Skew) และค่าความโด่ง (Kurtosis) ในการวิเคราะห์และจำแนกสถานะการตัดที่เกิดขึ้น โดยผลที่ได้แสดงดังรูปที่ 2.44 และ 2.45 ตามลำดับ



รูปที่ 2.44 : สัญญาณอะคูสติกที่เกิดขึ้นในระหว่างการตัดที่เกิดเศษโลหะแบบแตกหัก และเศษโลหะแบบต่อเนื่อง รวมถึงเงื่อนไขของ การตัดที่ทำให้เกิดเศษโลหะแบบแตกหัก และเศษโลหะแบบต่อเนื่อง [17]

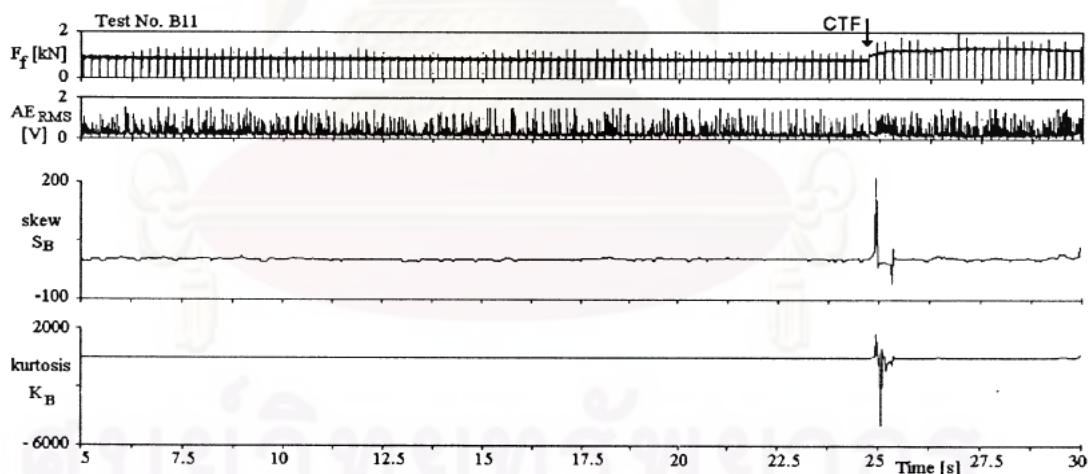


รูปที่ 2.45 : สัญญาณอะคูสติกที่เกิดขึ้นในระหว่างการตัดที่มีแซตเตอร์เกิดขึ้นและเงื่อนไขของการตัดที่ทำให้เกิดแซตเตอร์ [17]

Kopac J., Sali S. [18] ได้เสนอวิธีการในการตรวจติดตามการสึกหรอด้านข้าง (Flank wear) ของมีดตัดโดยใช้ไมโครโฟนในการตรวจติดตามและนำมารวิเคราะห์ในช่วงความถี่ 0 – 22 กิโลเฮิรตซ์ ซึ่งในการทดลองจะกำหนดตัวแปรที่สำคัญ 3 ตัว คือความเร็วตัด (Cutting speed), อัตราป้อนตัด (Feed rate) และขนาดสึกหรอด้านข้างของมีดตัด ในขณะที่ให้ความลึกตัด (Depth of cut) เป็นค่าคงที่ ซึ่งจากผลลัพธ์ที่ได้พบว่า ในช่วง 0 – 2 กิโลเฮิรตซ์ สัญญาณที่ได้ไม่แตกต่างกัน

อย่างชัดเจนในทุกๆ เงื่อนไขของการทดลอง เนื่องจากอิทธิพลของสภาพแวดล้อม เช่น เสียงจากเครื่องจักรไกล์เดียง หรือเสียงรบกวนจากภายนอก และในช่วงระหว่าง 6 – 20 กิโลเมตรซึ่งขนาดการสึกหักด้านข้างที่เพิ่มขึ้นมีผลให้แอมเพลจูดของเสียงเพิ่มขึ้น ในทำนองเดียวกันการเพิ่มอัตราปั๊มน้ำส่งผลให้ความเข้มเสียงเพิ่มขึ้นในช่วงระหว่าง 2 – 19 กิโลเมตร ในขณะที่อิทธิพลของความเร็วตัดน้ำส่งผลค่อนข้างน้อยต่อสัญญาณเสียง

Jemielniak K., Otman O. ^[19] ได้เสนอวิธีการในการตรวจจับความเสียหายของเครื่องมือตัด เช่นการแตกร้าวหรือการแตกหักในระหว่างกระบวนการตัด โดยใช้การวิเคราะห์ทางสถิติของ การแจ้งแยกของสัญญาณ AE_{rms} ซึ่งได้สมมติการแจ้งแบบ β ขึ้นมาและใช้ค่าความเบี้ยว (Skew) ที่วัดความสมมาตรของการแจ้ง และค่าความโด่ง (Kurtosis) ซึ่งวัดค่าความโด่งของจุดสูงสุด เป็นตัววัดหลักในการตรวจติดตาม ซึ่งค่าทั้ง 2 ตัวมีความไวต่อระดับการสึกหักของเครื่องมือตัด และให้เหตุผลถึงการที่ไม่ใช้ค่า AE_{rms} เป็นตัววัดหลักว่าค่ารากกำลังสองเฉลี่ยของสัญญาณจะคุ้มสติก อีมิสชัน (AE_{rms}) ไม่สามารถตรวจจับความเสียหายของเครื่องมือตัดได้เสมอไป ดังรูปที่ 2.46 และจากผลลัพธ์ที่ได้จากการทดลองพบว่าตัววัดทั้ง 2 ตัวมีความสัมพันธ์กับความเสียหายของเครื่องมือตัดเป็นอย่างดี



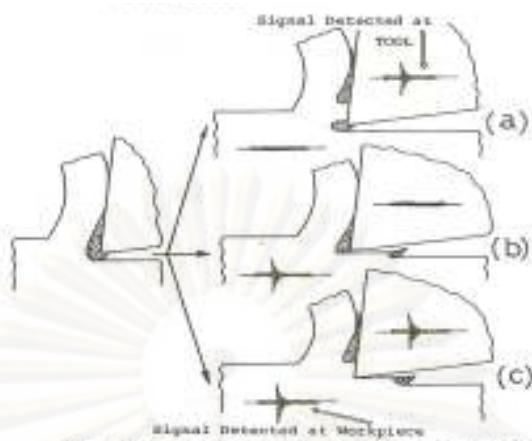
รูปที่ 2.46 : การเปลี่ยนแปลงอย่างไม่มีนัยสำคัญของค่า AE_{rms} ในกรณีเครื่องมือตัดเกิดความเสียหาย ^[19]

Sikdar S.K., Chen M. ^[20] ได้อธิบายความสัมพันธ์ระหว่างพื้นที่ของการสึกหักบนผิวหลบ (Flank Wear Area) ของมีดตัด และแรงในการตัดที่ถูกวัดโดยไดนาโมมิเตอร์สำหรับกระบวนการกลึงบนเครื่องกลึงซีเอ็นซีโดยไม่ใช้สารหล่อเย็น ซึ่งจากการทดลองพบว่าแรงในการ

ตัดทั้ง 3 แรงเพิ่มสูงขึ้นเมื่อพื้นที่ของการสีกหรอบนผิวหลบเพิ่มขึ้น เพราะพื้นที่หน้าสัมผัสระหว่าง เม็ดมีดและชิ้นงานเพิ่มขึ้น ซึ่งยิ่งค่าของพื้นที่ของการสีกหรอบนผิวหลบมากขึ้นเท่าไหร่ ค่าความ เสียดทานของมีดตัดบนชิ้นงานก็ยิ่งมากขึ้นเท่านั้นซึ่งส่งผลให้ความร้อนเกิดขึ้น โดยแรงตัดหลักมี ขนาดใหญ่สุดและแรงรัศมีข่านาดเล็กที่สุด แต่อย่างไรก็ตาม เมื่อเม็ดมีดตัดเริ่มสีกหรือ เสียหาย แรงในการตัดทั้ง 3 แรงจะเพิ่มขึ้นอย่างมากโดยเฉพาะแรงป้อนตัดและแรงรัศมี โดยแรง รัศมีจะมากกว่าแรงป้อนตัดเล็กน้อยเมื่อเม็ดมีดตัดเริ่มเสียหาย ซึ่งผู้วิจัยได้เสนอโมเดลทาง คณิตศาสตร์เพื่อให้เข้าใจความสัมพันธ์ระหว่างพื้นที่ของการสีกหรอบนผิวหลบ ของมีดตัดและแรง ใน การตัดได้ง่ายขึ้น

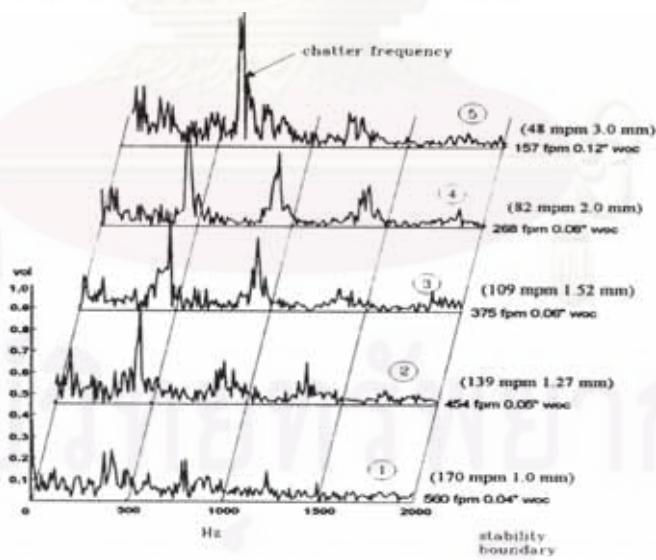
Uehara K., Kanda Y. [21] “ได้อธิบายธรรมชาติของสัญญาณอะคูสติก อิมิสชันใน กระบวนการตัดและเพื่อค้นหาวิธีการในการตรวจติดตามสถานะการตัดพร้อมทั้งความสัมพันธ์ ระหว่างกับกลไกการเกิดรูปแบบของเศษโลหะโดยทดลองใช้วัสดุชิ้นงานหลายรูปแบบในการกลึง และการกัดกับมีดตัดที่คมและสีก พร้อมทั้งวัดสัญญาณอะคูสติก อิมิสชันที่มีดตัดและชิ้นงาน ซึ่ง จากผลการทดลองพบว่าสัญญาณอะคูสติก อิมิสชันที่เกิดขึ้นจะมีลักษณะเป็นช่วงๆ เมื่อเศษโลหะ เป็นแบบต่อเนื่องที่มีการเย็บติดที่คมตัด (Continuous chip with built-up edge) เนื่องจากการ แตกหักของการเย็บติดที่คมตัด ซึ่งแบ่งได้เป็น 3 รูปแบบ คือสัญญาณแบบเป็นช่วงเกิดที่มีดตัดและ ไม่เกิดที่ชิ้นงาน, สัญญาณแบบเป็นช่วงเกิดที่ชิ้นงานและไม่เกิดที่มีดตัด และสัญญาณแบบเป็น ช่วงเกิดทั้งมีดตัดและชิ้นงาน ดังรูปที่ 2.47 และเมื่อเศษโลหะมีลักษณะเป็นแบบพันเฉียบและเป็น แบบไม่ต่อเนื่อง สัญญาณอะคูสติก อิมิสชันจะมีรูปแบบเป็นช่วงและเกิดเป็นระยะๆ ซึ่งการเกิดจะ เกิดในเวลาเดียวกันกับช่วงของการแตกหรือการแบ่งของเศษโลหะ

ส่วนการทดลองในเรื่องของการสีกหรือของมีดตัดนั้นจะทำการติดเซนเซอร์ที่ชิ้นงาน (กระบวนการกัด) และติดเซนเซอร์ที่มีดตัด (กระบวนการกลึง) จากนั้นเอาสัญญาณอะคูสติกที่ ได้มามวิเคราะห์โดยทำการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว แล้วทำการวิเคราะห์เพาเวอร์スペกตรัมของ สัญญาณ ซึ่งผลที่ได้พบว่า เมื่อติดเซนเซอร์ที่ด้านข้างของชิ้นงาน ผลกระทบของการสีกหรือของมีด ตัดที่วิเคราะห์จากเพาเวอร์スペกตรัมของสัญญาณ จะไม่แตกต่างกันอย่างชัดเจน ส่วนเซนเซอร์ที่ ติดอยู่ที่มีดตัดนั้น เพาเวอร์スペกตรัมของสัญญาณจะถูกส่งผลโดยการสีกหรือของมีดตัด



รูปที่ 2.47 : รูปแบบการแตกหักของการเย็บติดที่คัมตัดที่มีผลต่อสัญญาณอะคูสติก อิมิชั่น [21]

Chiou R.Y., Liang S.Y. [22] ได้นำเสนอโมเดลที่ใช้ในการพยากรณ์ค่าแอมเพลจูดของสัญญาณอะคูสติก อิมิชั่นที่ใช้ในการตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นในกระบวนการกรากลึงรวมถึงอธิบายความสัมพันธ์ระหว่างสัญญาณสัญญาณอะคูสติก อิมิชั่นที่เกิดขึ้นกับการสึกหรอของนีดตัดและความกว้างของการตัด โดยเมื่อการสึกหรอของนีดตัดหรือความลึกในการตัดเพิ่มสูงขึ้น แอมเพลจูดของสัญญาณอะคูสติก อิมิชั่นก็จะสูงขึ้นด้วย ในขณะที่แซตเตอร์ที่เกิดขึ้นจะเกิดใกล้กับความถี่ธรรมชาติของด้ามมีดตัด (Tool holder) ดังรูปที่ 2.48 และมีแนวโน้มที่จะเลื่อนไปทางด้านขวาของความถี่ธรรมชาติเมื่อความเร็วในการตัดลดลง



รูปที่ 2.48 : การวิเคราะห์ความถี่ของสัญญาณอะคูสติก อิมิชั่นในความเร็วและความลึกในการตัดที่ต่างกัน [22]

จากผลงานวิจัยที่ผ่านมา พบร่วมกับการนำเซนเซอร์เข้ามาช่วยในการตรวจติดตามภายในกระบวนการกลึง เช่นเซนเซอร์เสียง, เซนเซอร์อัคูสติก อิมิสชัน, เซนเซอร์แรงตัด เป็นต้น ซึ่งนักวิจัยหลายท่านได้นำเสนอพารามิเตอร์ที่วิเคราะห์ได้จากแต่ละเซนเซอร์ รวมถึงวิธีการในการตรวจติดตามภายในกระบวนการกลึง ไม่ว่าจะเป็นการสึกหรوخองมีดกลึง, รูปแบบของเศษโลหะ และการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ นอกจากนี้ ส่วนมากจะเป็นการใช้เซนเซอร์เพียงแบบเดียว ซึ่งการใช้เซนเซอร์เพียงรูปแบบเดียวอาจจะทำให้ได้ผลลัพธ์ที่ได้มีความแม่นยำไม่มากนัก โดยการรวมความแตกต่างของเซนเซอร์จะทำให้สามารถรวมหรือเพิ่มเติมผลลัพธ์ที่ได้จากเซนเซอร์อื่นๆ เพื่อที่จะให้การตัดสินใจที่มีความแน่นอนรวมถึงมีความน่าเชื่อถือมากขึ้น และในกระบวนการกลึงโดยทั่วไปนั้นเพื่อให้ได้คุณภาพที่สูงขึ้นกระบวนการตัดนั้น ควรต้องมีการตรวจติดตามพารามิเตอร์อย่างน้อย 3 ตัวก็คือการสึกหรوخองมีดกลึง, รูปแบบของเศษโลหะและการเกิดแซตเตอร์ ซึ่งแตกต่างจากงานวิจัยที่ผ่านมาที่จะเป็นการตรวจติดตามเพียงเฉพาะพารามิเตอร์ตัวเดียวหรือสองตัวเท่านั้น

การตรวจติดตามการสึกหรوخองมีดกลึงโดยการใช้สเปคตรัมของสัญญาณเสียง และสัญญาณอัคูสติก อิมิสชัน ส่วนใหญ่จะสามารถบอกได้ว่ามีดกลึงเกิดการสึกหรอแล้วได้ แต่ไม่สามารถที่จะบอกได้ว่ามีดกลึงสึกหรอขนาดไหน ในขณะที่เซนเซอร์แรงจะสามารถช่วยในการพยากรณ์ระดับของการสึกหรوخองมีดกลึงได้เป็นอย่างดี ไม่ว่าจะเป็นการพัฒนาโมเดลขึ้นมา หรือการใช้อัตราส่วนแรงตัดของแรงตัดสถิต

ในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ การใช้เซนเซอร์อัคูสติก อิมิสชันจะสามารถช่วยในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะได้เป็นอย่างดี เนื่องจากการแตกหักของเศษโลหะและการเสียรูปแบบพลาสติกของเศษโลหะเป็นแหล่งกำเนิดของสัญญาณอัคูสติก อิมิสชัน ดังนั้นมีการเกิดการแตกหักของเศษโลหะ สัญญาณอัคูสติก อิมิสชันที่เกิดขึ้นจะแตกต่างกันกับในกรณีที่เกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่องอย่างชัดเจน นอกจากนี้ค่าเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณแรงตัดยังสามารถช่วยในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นได้เป็นอย่างดี เช่นกัน แต่ในกรณีของการใช้เซนเซอร์เสียง และเซนเซอร์วัดความเร่งยังไม่มีการวิจัยในส่วนนี้มากนัก

การตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้น ส่วนมากจะเป็นการวิเคราะห์ในโหมดนิ่มความถี่ ซึ่งการใช้ค่าเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณแรงตัดสามารถนำมาใช้ได้อย่างมีประสิทธิภาพ ส่วนสัญญาณอัคูสติก อิมิสชันซึ่งมีช่วงความถี่ของการใช้งานที่สูง ในขณะที่ความถี่ของการเกิดแซตเตอร์ส่วนมากจะเกิดที่ความถี่ไม่สูงถึงระดับของความถี่ที่เข้าของเซนเซอร์อัคูสติก จึงทำให้การตรวจจับการเกิดแซตเตอร์โดยการใช้เซนเซอร์ชนิดนี้จึงไม่เป็นที่นิยมมากนัก นอกจากว่าเซนเซอร์อัคูสติก อิมิสชันที่ใช้จะสามารถใช้งานได้ในช่วงความถี่ต่ำๆ ได้ด้วย ในขณะที่เซนเซอร์

เสียงและเซนเซอร์วัดความเร่งยังไม่เป็นที่นิยมมากนักในการที่จะนำมาใช้ในการตรวจสอบติดตามการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์

จากการศึกษาผลงานวิจัยที่ผ่านมา วิธีการรวมถึงพารามิเตอร์ต่างๆที่ได้ถูกนำมาเสนอ จะถูกนำมาใช้ในการพิจารณาในงานวิจัยนี้ เพื่อช่วยในการวิเคราะห์ความสัมพันธ์ระหว่างสัญญาณที่เกิดขึ้นจากทั้ง 4 เซนเซอร์ กับการสึกหรอของมีดกลึง, รูปแบบของเศษโลหะ และการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นในกระบวนการกลึง

บทที่ 3

วิธีดำเนินการวิจัย

3.1 การออกแบบการทดลอง

วัตถุประสงค์ของการวิจัย คือการพัฒนาระบบการตรวจติดตามสถานะของกราลีง (รูปแบบของเศษโลหะ, แซตเตอร์) และสภาพของมีดกลึง(การสึกหรอของมีดกลึง) ดังนั้นในการทดลองจะต้องทำการประเมินปัจจัยต่างๆเพื่อให้เกิดสถานะของกราลีงและสภาพของมีดกลึงที่แตกต่างกัน เพื่อนำมาใช้ในการจำแนกสถานะของกราลีงและสภาพมีดกลึง

3.1.1 การกำหนดปัจจัยและระดับของปัจจัยที่ใช้ในการทดลอง

ในกระบวนการกราลีงนั้นมีเงื่อนไขของการตัดที่ส่งผลต่อคุณภาพของชิ้นงาน คือ ความเร็วตัด, ความลึกในการตัด และอัตราการป้อนตัด โดยเงื่อนไขของการตัดทั้ง 3 ตัวนี้มีผลต่อการสึกหรอของมีดกลึง และรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น รวมไปถึงการสั่นสะเทือนที่เกิดขึ้นในขณะตัดหรือแซตเตอร์

- 1.) ความเร็วตัด
 - 100 , 150 , 200 , 250 , 300 เมตร/นาที
- 2.) อัตราป้อนตัด
 - 0.10 , 0.15 , 0.20 , 0.25 , 0.30 มิลลิเมตร/รอบ
- 3.) ความลึกตัด
 - 0.25 , 0.50 , 0.75 , 1.00 , 1.50 , 1.75 , 2.00 มิลลิเมตร

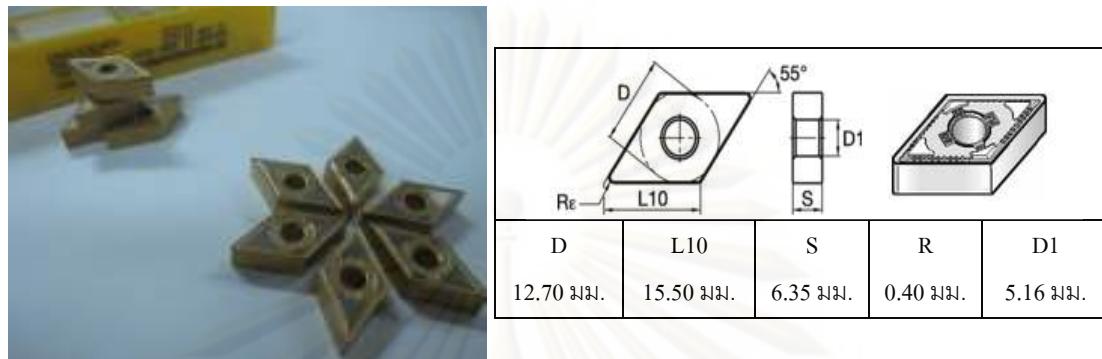
3.2 เครื่องมือที่ใช้ในการทดลอง

- 1.) วัสดุชิ้นงานในการลีงเป็น เหล็กกล้าคาร์บอน S45C ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 120 มิลลิเมตร ยาว 300 มิลลิเมตร



รูปที่ 3.1 : ภาพแสดงวัสดุชิ้นงานกลึง

- 2.) เม็ดมีดตัด(Insert) ที่ใช้เป็นแบบcarbideเคลือบผิว ยี่ห้อ KENNAMETAL เบอร์ DNMG 150604FN KC9110



รูปที่ 3.2 : ภาพแสดงเม็ดมีดตัด

- 3.) ด้ามมีดตัด(Tool Holder) ยี่ห้อ KENNAMETAL เบอร์ PCLNR2525M12



รูปที่ 3.3 : ภาพแสดงด้ามมีดตัด

- 4.) เครื่องกลึงชีเอ็นซี 4 แกน ยี่ห้อ Mazak รุ่น NEXUS 200MY/MSY



รูปที่ 3.4 : ภาพแสดงเครื่องกลึงชีเอ็นซี 4 แกน

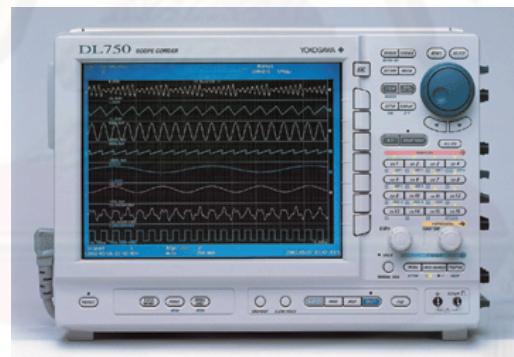
5.) เซนเซอร์ที่ใช้ในการตรวจสอบตามสภาพมีดกลึงและสถานะการกลึง

- เซนเซอร์แรง (3-Component Dynamometer) ยี่ห้อ KISTLER รุ่น 9121
- เซนเซอร์เสียง (Sound Sensor) ยี่ห้อ 01dB-MetraVib รุ่น PRE 21A
- เซนเซอร์อะคูสติก อิมิสชัน (Acoustic Emission Sensor) ยี่ห้อ KISTLER รุ่น 8152B
- เซนเซอร์วัดความเร่ง (Accelerometer Sensor) ยี่ห้อ Endevco รุ่น 27A11



รูปที่ 3.5 : ภาพแสดง (ก) เซนเซอร์แรง, (ข) เซนเซอร์อะคูสติก อิมิสชัน, (ค) เซนเซอร์เสียง, (ง) เซนเซอร์วัดความเร่ง

6.) ออสซิลโลสโคป (Oscilloscope) ยี่ห้อ YOKOGAWA



รูปที่ 3.6 : ภาพแสดงเครื่องกลึงชีเอ็นชี 4 แกน

7.) เครื่องมือวัดขนาดชิ้นงาน (Vernier calipers)



รูปที่ 3.7 : ภาพแสดงเครื่องมือวัดขนาดชิ้นงาน

8.) ไมโครสโคป (Microscope) ยี่ห้อ KEYENCE



รูปที่ 3.8 : ภาพแสดงเครื่องไมโครสโคป

3.3 ขั้นตอนการดำเนินการทดลอง

- 1.) การเตรียมชิ้นงาน นำเหล็กขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 120 มิลลิเมตร ยาว 300 มิลลิเมตร ยึดจับด้วยปากจับ(chuck) บนเครื่องกลึง เจาะเพื่อยันศูนย์ชิ้นงาน จากนั้น ทำปาดหน้าและปอกผิวที่มีความแข็งกว่าปกติทิ้ง
- 2.) การติดตั้งเซนเซอร์
 - 2.1 การติดตั้งเซนเซอร์วัดแรง, เซนเซอร์วัดความเร่ง และเซนเซอร์ อะคูสติก อิมิสชัน (รูปที่ 3.9)
 - ทำการติดตั้งเซนเซอร์วัดแรง(Dynamometer) เข้ากับชุดป้อมมีด(Turret) ของเครื่องกลึง
 - เชื่อมต่อสายเซนเซอร์วัดแรง ตัดขาดเข้ากับเครื่องขยายสัญญาณ(Charge Amplifier) เพื่อทำการขยายสัญญาณ จากนั้นต่อเครื่องขยายสัญญาณเข้ากับเครื่องอสซิลโลสโคป(Oscilloscope)
 - ติดเซนเซอร์วัดความเร่ง และเซนเซอร์อะคูสติก อิมิสชันเข้ากับด้ามมีด(Tool Holder) ด้วยการอี้พ็อกซี่

- ติดตั้งเม็ดมีดตัดกับด้ามมีดแล้วนำไปจับยึดเข้ากับชุดจับยึดที่ออกแบบมา เพื่อติดตั้งกับเซนเซอร์วัดแรงตัด, เซนเซอร์วัดความเร่ง และเซนเซอร์อะคูสติก อีมิสชัน (ภาคผนวก ฉบ)
- เชื่อมต่อสายเซนเซอร์วัดความเร่ง และเซนเซอร์อะคูสติก อีมิสชันเข้ากับเครื่องจ่ายไฟแล้วต่อเข้ากับเครื่องออกสัญญาณโคล



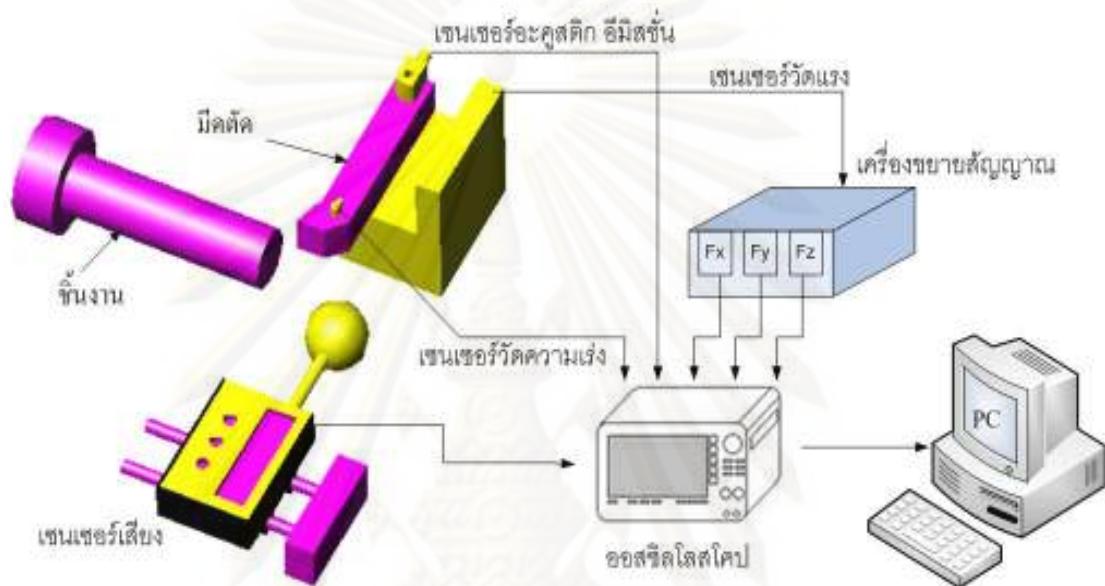
รูปที่ 3.9 : ภาพแสดงการติดตั้งเซนเซอร์วัดแรง,เซนเซอร์วัดความเร่งและเซนเซอร์อะคูสติก อีมิสชัน



รูปที่ 3.10 : ภาพแสดงการติดตั้งเซนเซอร์เสียง

2.2 การติดตั้งเซนเซอร์เสียง (รูปที่ 3.10)

- ทำการติดตั้งเซนเซอร์เสียงบนชุดยึดจับและต่อเข้ากับแท่งแม่เหล็กสำหรับติดยึดภายในเครื่องกลึง
- ติดแท่งแม่เหล็กภายในเครื่องกลึง



รูปที่ 3.11 : ภาพแสดงการติดตั้งเซนเซอร์ สำหรับการดำเนินการทดลอง

3.) การปรับตั้งค่าเครื่องคอมพิวเตอร์ (ตารางที่ 3.1)

	Low-pass Filter	Sampling Rate	Record Length
เซนเซอร์แรง	50 kHz	100 kS/s	1 M
เซนเซอร์เสียง	50 kHz	100 kS/s	1 M
เซนเซอร์วัดความเร็ว	50 kHz	100 kS/s	1 M
เซนเซอร์อะคูสติก อิมิสชัน	Full	2 MS/s	25 M

ตารางที่ 3.1 : ตารางแสดงการปรับตั้งค่าเครื่องคอมพิวเตอร์

4.) ทุกๆการตัดที่บรมิตา 0 , 750 , 1500 , 2000 ลบ.ซม. จะทำการวัดความลึกของมีดกลึงด้วยเครื่องไมโครสโคป ดังรูปที่ 3.12 พร้อมทั้งวัดสัญญาณเสียง, แรงตัด,

ความเร่งและสัญญาณอะคูสติก อีมิชั่น โดยเมื่อกลึงชิ้นงานจนถึงปัจจุบัน 2000 ลบ.ซม. ก็จะทำการเปลี่ยนมีดกลึงและทดลองด้วยเงื่อนไขการตัดต่อไป



รูปที่ 3.12 : ภาพแสดงการตัดที่ปัจจุบัน

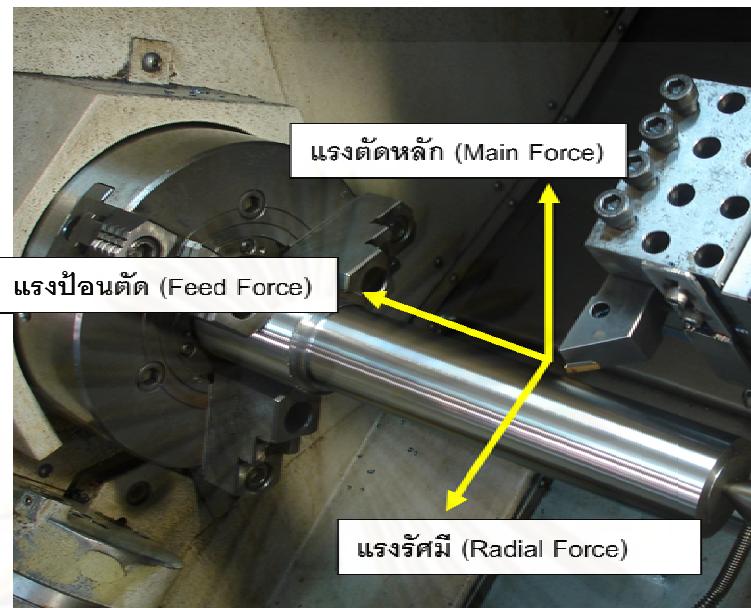


รูปที่ 3.13 : ภาพแสดงการตัดที่ปัจจุบัน

3.4 การเก็บรวมข้อมูล

จากข้อมูลที่ได้จากการทดลอง ซึ่งอยู่ในหน่วยโวลท์ ต้องนำมาทำการแปลงหน่วยในส่วนของสัญญาณแรงตัด, สัญญาณความเร่งและสัญญาณเสียง ตามค่า sensitivity ตามตารางที่ 3.2 ดังนี้

- แรงวัศมี (Radial Force , N) = V_x (Volt) \times 600 (N / Volt)
- แรงป้อนตัด (Feed Force , N) = V_y (Volt) \times 600 (N / Volt)
- แรงตัดหลัก (Main Force , N) = V_z (Volt) \times 1200 (N / Volt)
- ความเร่ง (g) = V_a (Volt) \times 100 (g / Volt)
- ความดันเสียง (Pascal) = V_s (Volt) \times 1000 / 48.4 (Pascal / Volt)

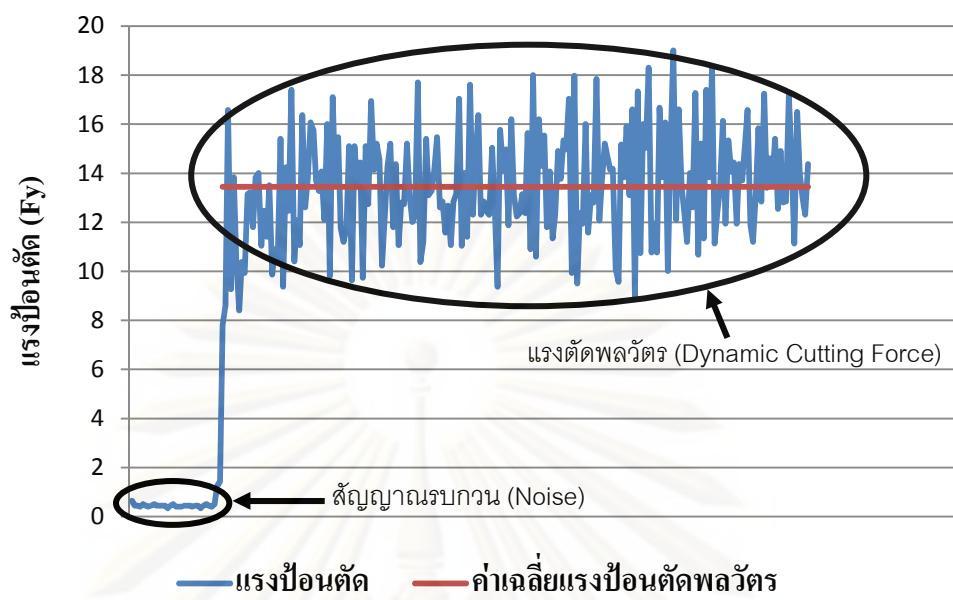


รูปที่ 3.13 : ภาพแสดงทิศทางของแรงตัด (แรงรัศมี, แรงป้อนตัด และแรงตัดหลัก)

หลังจากทำการเปล่งหน่วยแล้ว ในส่วนของสัญญาณแรงตัดนั้นจะนำค่าแรงตัดพลวัตรทั้งสามแรง มาหาค่าเฉลี่ยแล้วนำมาลบออกจากค่าเฉลี่ยก่อนนำไปทำการวิเคราะห์สัญญาณในด้านของความถี่และนำค่าเฉลี่ยแรงตัดพลวัตรมาลบออกด้วยค่าสัญญาณรบกวนเฉลี่ย ดังรูปที่ 3.14 ซึ่งจะได้ค่าแรงตัดสถิต(Static Force) สำหรับการวิเคราะห์ความสัมพันธ์ของค่าแรงตัดที่เกิดขึ้นกับสถานะของการกลึง และสภาพของมีดกลึง

เซนเซอร์	Sensitivity	ช่วงความถี่ใช้งาน (Frequency Range)
เซนเซอร์แรงตัด	แรงรัศมี (F_x)	0 – 1,000 Hz
	แรงป้อนตัด (F_y)	
	แรงตัดหลัก (F_z)	
เซนเซอร์วัดความเร่ง	10 mV / g	0.2 - 12,000 Hz
เซนเซอร์เสียง	48.4 mV / Pascal	20 - 20,000 Hz
เซนเซอร์อัคคูสติก อิมิสชัน	48 dBref 1V/(m/s)	100 - 900 kHz

ตารางที่ 3.2 : ตารางแสดงค่า sensitivity และช่วงความถี่ใช้งานของแต่ละเซนเซอร์



รูปที่ 3.14 : ภาพแสดงสัญญาณแรงป้อนตัด

3.5 การวิเคราะห์ข้อมูล

- 1.) จากข้อมูลที่ได้จากการทดลอง นำมาทำการแปลงสัญญาณจากโดเมนเวลา (Time Domain) ไปเป็นโดเมนความถี่ (Frequency Domain) โดยใช้การแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว (Fast Fourier Transform) ด้วยโปรแกรม Matlab (ภาคผนวก ง)
- 2.) วิเคราะห์สัญญาณทั้งในโดเมนเวลา และในโดเมนความถี่ของสัญญาณ เพื่อวิเคราะห์ ความสัมพันธ์ของสัญญาณที่เกิดขึ้นของแต่ละเซนเซอร์กับการสึกหรอของมีดกลึง, การแตกหักของเศษโลหะ และการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์
- 3.) ในส่วนของโดเมนความถี่ จะหาค่าความหนาแน่นของスペคตรัมพลังงาน (Energy Spectrum Density) ของช่วงความถี่ที่ใช้ในการจำแนกสถานะของกรากลึงและสภาพ ของมีดกลึง ของแต่ละเซนเซอร์โดยการอินทิเกรตค่ากำลังสองของスペคตรัม(เพาเวอร์ สเปคตรัม)ทุกความถี่ จากทฤษฎีบทพลังงานของ雷เล่ (Rayleigh's Energy Theorem) ดังสมการที่ 3-1

$$E = \int_{-\infty}^{\infty} |V(f)|^2 df \quad (3-1)$$

- 4.) จากข้อมูลค่าความหนาแน่นของスペคตรัมพลังงานที่ได้รวมถึงพารามิเตอร์ต่างๆที่ใช้ ในการจำแนกสถานะกรากลึงและ สภาพของมีดกลึง นำมาวิเคราะห์โดยใช้เทคนิค โครงข่ายประสาทเทียม (Artificial Neuron Networks : ANN) ในการปรับชีวะดับการ

สีกหรือของมีดกลึง, รูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น และการเกิดแซตเตอร์ในกระบวนการการกลึง



ศูนย์วิทยทรัพยากร อุพัลงกรณ์มหาวิทยาลัย

บทที่ 4

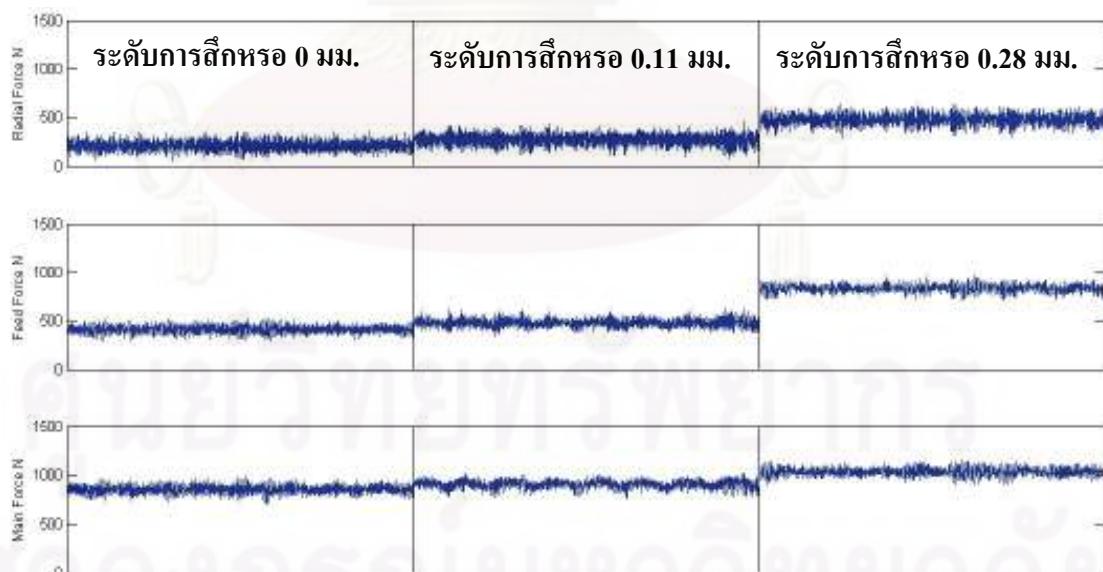
ผลการวิเคราะห์ข้อมูล

จากข้อมูลที่ได้รับจากการทดลองจะถูกนำมาวิเคราะห์ทั้งในโหมดเมนา โคลามีด้วยการใช้การแปลงฟูเรียร์อย่างเร็วด้วยโปรแกรม Matlab เพื่อวิเคราะห์ความสัมพันธ์ของสัญญาณจากเซนเซอร์ทั้ง 4 ชนิด กับการสึกหรอของมีดกลึงและสถานะของการลึงว่าเศษโลหะที่เกิดขึ้นเป็นแบบต่อเนื่องหรือแบบแตกหัก รวมถึงการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นในระหว่างกระบวนการลึง โดยจะแยกการวิเคราะห์เป็นหัวข้อต่างๆดังนี้

4.1 การพยากรณ์ขนาดของการสึกหรอของมีดกลึง

ในกระบวนการลึงโดยทั่วไปนั้น การสึกหรอบนผิวહลบจะถูกให้ความสำคัญมากกว่าการสึกหรอบนผิวคายในระหว่างการวิเคราะห์การสึกหรอของมีดกลึง เนื่องจากการสึกหรอบนผิวહลบ จะส่งผลกระทบโดยตรงต่อความถูกต้องแม่นยำทางด้านขนาดของชิ้นงาน รวมถึงแนวโน้มของการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ที่สูงขึ้น ทำให้ในการพิจารณาการสึกหรอของมีดกลึงจะเลือกการสึกหรอบนผิวહลบเป็นตัวแทนของการสึกหรอของมีดตัด

4.1.1 ความสัมพันธ์ระหว่างการสึกหรอของมีดกลึงกับสัญญาณแรงตัด



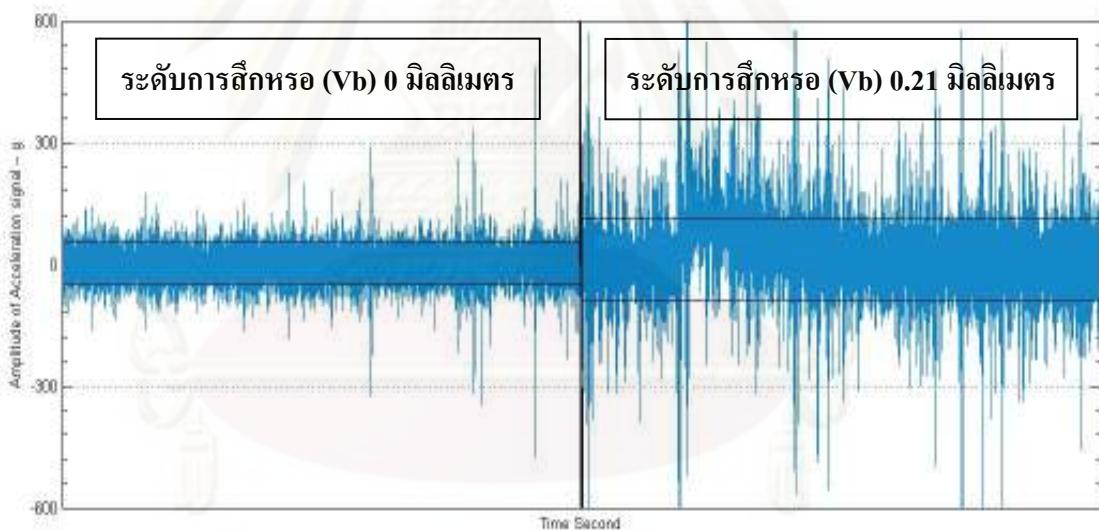
รูปที่ 4.1 : ภาพแสดงสัญญาณแรงตัดทั้ง 3 แกน เมื่อมีดกลึงมีการสึกหรอเพิ่มขึ้น

จากผลการทดลอง(ภาคผนวก ก) เมื่อนำสัญญาณแรงตัดที่ได้มาวิเคราะห์ในโหมดเมนา โคลามาพบว่าเมื่อมีดกลึงเกิดการสึกหรอเพิ่มขึ้นจะส่งผลให้แรงตัดสูงตั้ง 3 แกน(แรงรัศมี, แรงป้อนตัด

และแรงตัดหลัก) เพิ่มขึ้นตามขนาดของการสักหรือของมีดกลึง ดังแสดงในรูปที่ 4.1 ดังนั้น พารามิเตอร์ทั้ง 3 ตัวจึงถูกนำมาใช้เพื่อพยากรณ์ระดับการสักหรือของมีดกลึงสำหรับเซนเซอร์แรงตัด

4.1.2 ความสัมพันธ์ระหว่างการสักหรือของมีดกลึงกับสัญญาณความเร่ง

จากผลการทดลอง จะพบว่าเมื่อมีดกลึงเกิดการสักหรือเพิ่มมากขึ้นจะส่งผลให้แรงตัดเพิ่มมากขึ้นด้วยตามที่ได้กล่าวไปแล้ว และเมื่อแรงตัดเพิ่มสูงขึ้นจะทำให้เกิดการสั่นสะเทือนในระหว่างกระบวนการตัดสูงขึ้นตามไปด้วย เมื่อนำสัญญาณความเร่งที่ได้รับจากเซนเซอร์วัดความเร่งซึ่งมีความสามารถในการวัดการสั่นสะเทือนมากวิเคราะห์ จะเห็นได้ว่าค่าขนาดแอมพลิจูดของความแปรปรวนเฉลี่ยของสัญญาณความเร่งมีขนาดใหญ่ขึ้น ตามระดับการสักหรือของมีดกลึง ดังแสดงในรูปที่ 4.2 โดยค่าแอมพลิจูดของความแปรปรวนเฉลี่ยของสัญญาณความเร่งที่นำมาใช้เป็นพารามิเตอร์ตัวหนึ่งในการพยากรณ์ระดับการสักหรือของมีดกลึงนั้น สามารถหาได้โดยวิธีการดังรูปที่ 4.3

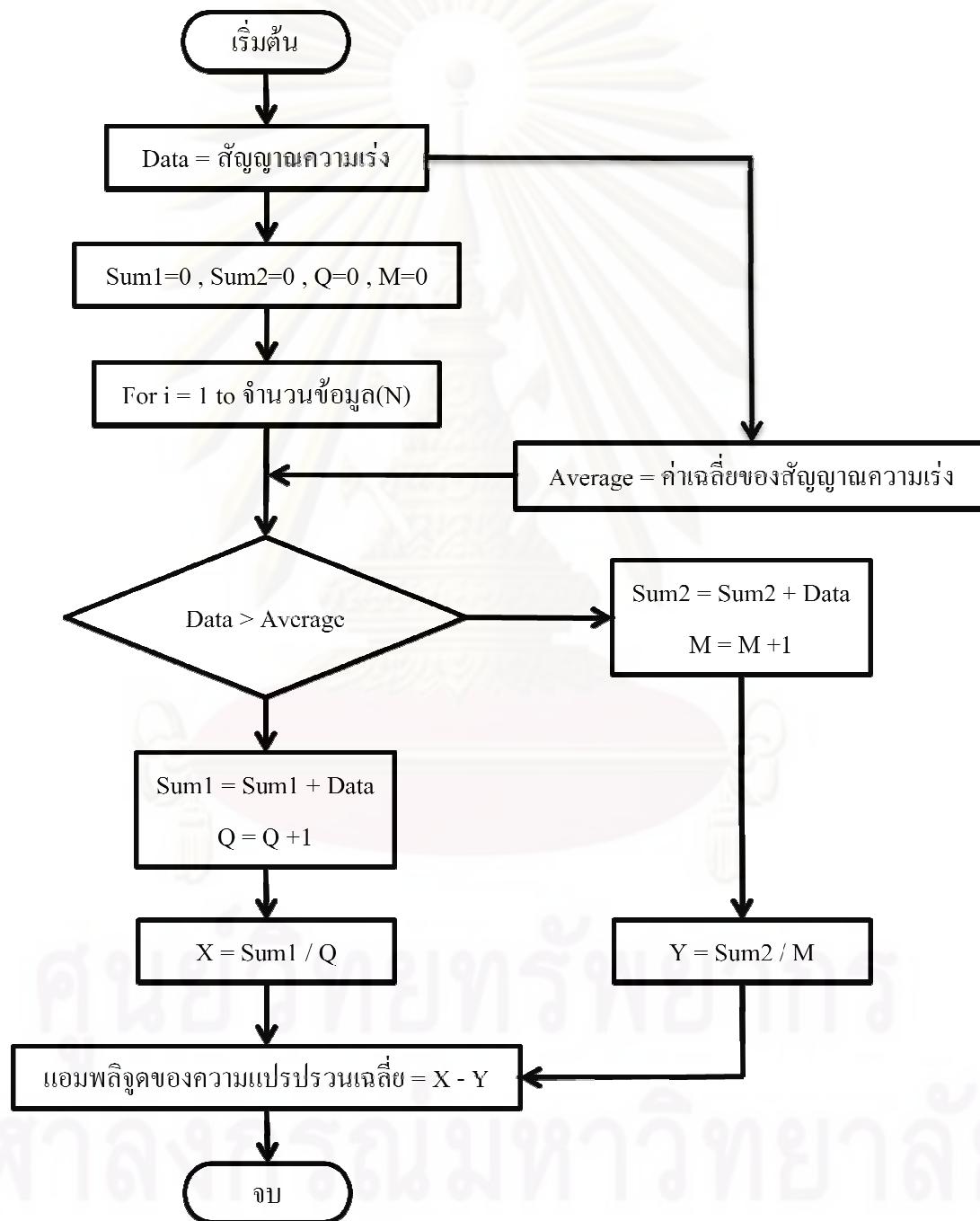


รูปที่ 4.2 : ภาพแสดงแอมพลิจูดของความแปรปรวนเฉลี่ยของสัญญาณความเร่งที่สูงขึ้น ตามระดับของการสักหรือของมีดกลึง

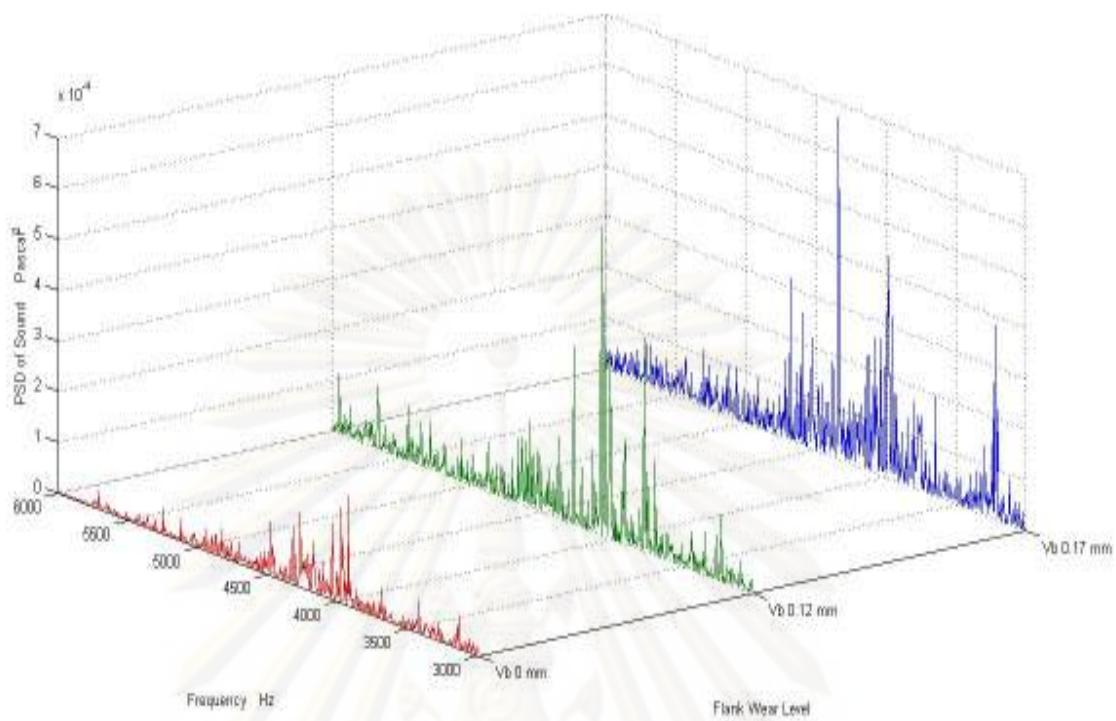
4.1.3 ความสัมพันธ์ระหว่างการสักหรือของมีดกลึงกับสัญญาณเสียง

จากผลการทดลอง เมื่อนำสัญญาณเสียงที่วัดได้ในขณะตัดมาวิเคราะห์ในโอดเมนความถี่โดยใช้การแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว จะพบว่าเมื่อมีดกลึงมีขนาดของการสักหรือเพิ่มสูงขึ้น ค่าเพาเวอร์スペกตรัมของสัญญาณเสียงจะสูงขึ้นในช่วงความถี่ 3 - 6 กิโลเฮกต์ซ์ (kHz) ดังแสดงในรูปที่ 4.4

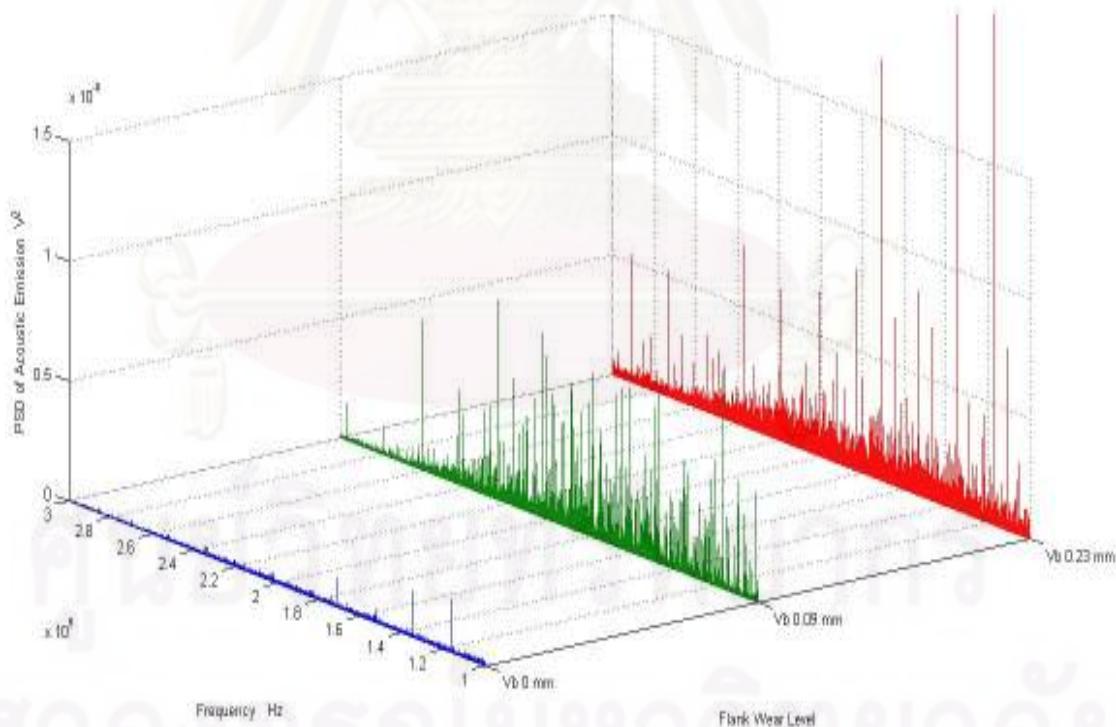
จากความสัมพันธ์ดังกล่าว ค่าความหนาแน่นของสเปกตรัมพลังงาน (Energy Spectral Density) จากช่วงความถี่ดังกล่าวจะถูกใช้เป็นพารามิเตอร์ตัวหนึ่งในการพยากรณ์ระดับการสึกหรอของมีดกลึง ซึ่งสามารถหาค่าของพลังงานได้โดยการอินทิเกรตค่าเพาเวอร์สเปกตรัมของสัญญาณเสียงตลอดช่วงของความถี่ที่ใช้ในการวิเคราะห์ความสึกหรอของมีดกลึง



รูปที่ 4.3 : แผนภูมิการไหลแสดงวิธีการหาค่าแอมพลิจูดของความแปรปรวนเฉลี่ยของสัญญาณ



รูปที่ 4.4 : ภาพแสดงเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณเสียง เมื่อมีดกลึงมีการสึกหรอเพิ่มขึ้น



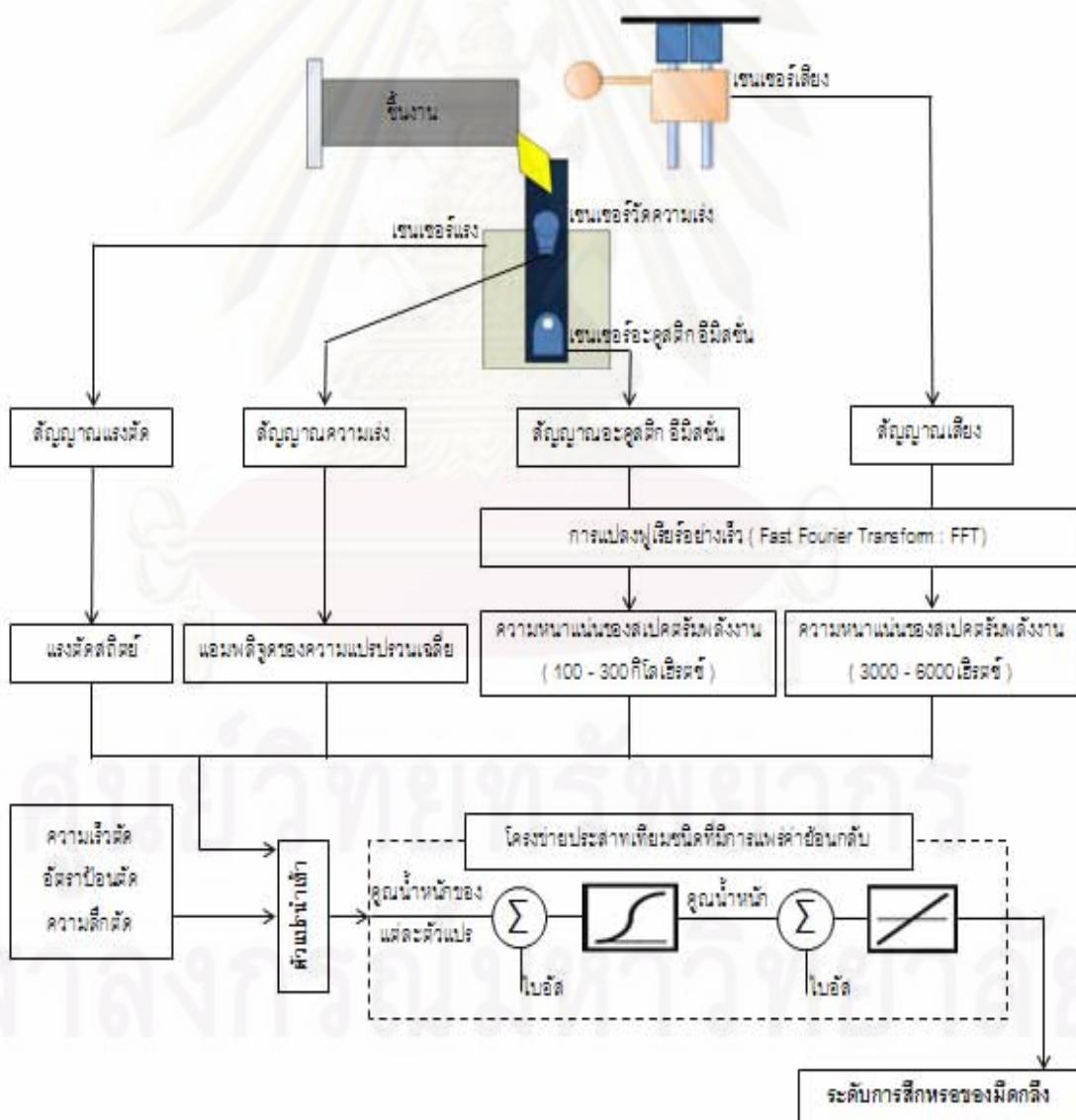
รูปที่ 4.5 : ภาพแสดงเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณอะคูสติก อิมิสชัน เมื่อมีดกลึงมีการสึกหรอเพิ่มขึ้น

4.1.4 ความสัมพันธ์ระหว่างการสึกหรอของมีดกลึงกับสัญญาณอะคูสติก อีมิสชัน

จากผลการทดลอง เมื่อนำสัญญาณอะคูสติก อีมิสชันมาวิเคราะห์ในไดเมนความถี่ จะพบว่าในช่วงความถี่ 100 - 300 กิโลเฮิรตซ์ (kHz) ค่าเพาเวอร์สเปคลัมของสัญญาณจะสูงขึ้นตามระดับความสึกหรอของมีดกลึง ดังแสดงในรูปที่ 4.5 ซึ่งขนาดของการสึกหรอบนผิวหนบเพิ่มขึ้นจาก 0 – 0.09 – 0.23 มิลลิเมตร ตามลำดับ

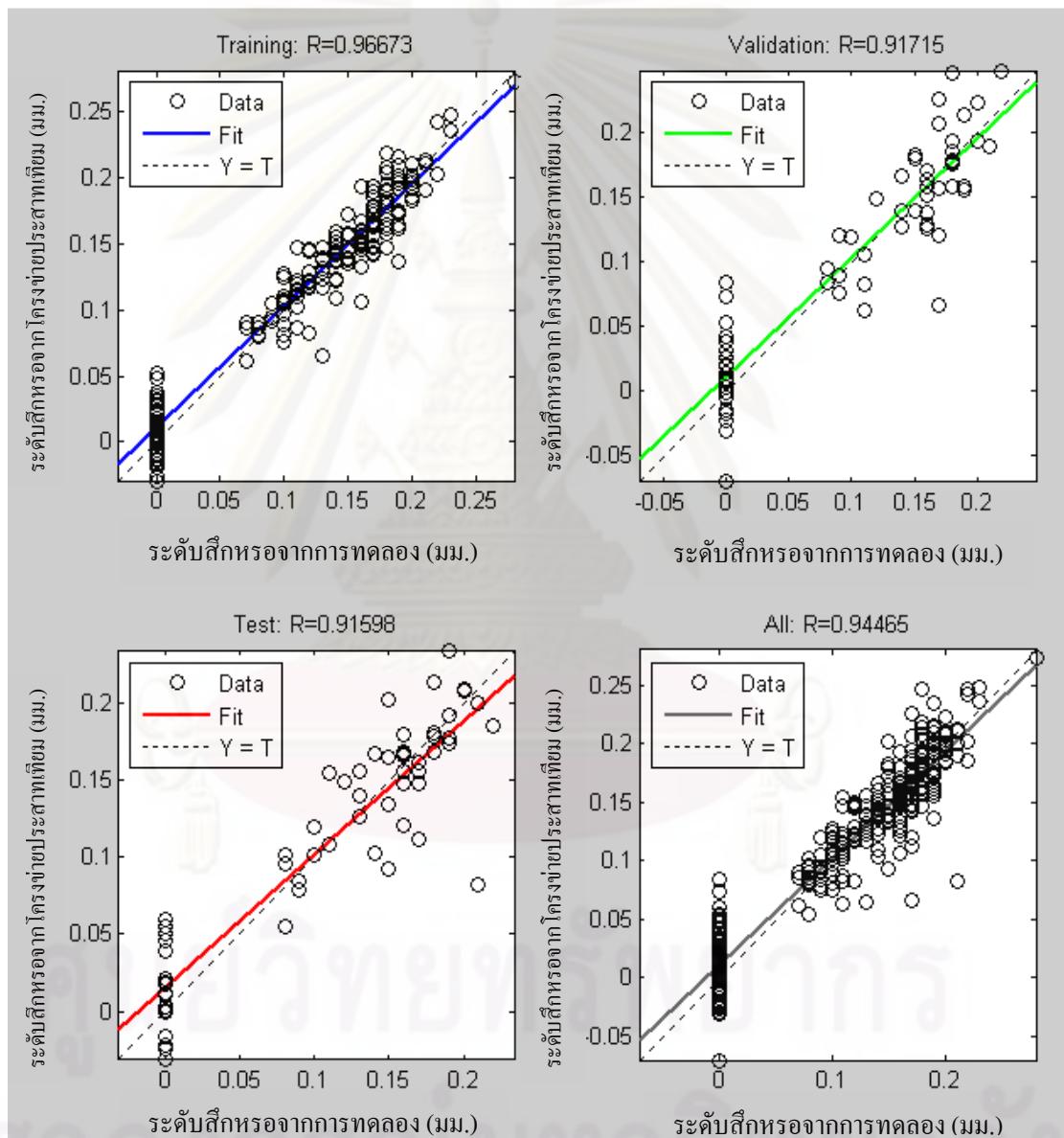
ในลักษณะเดียวกันกับสัญญาณเสียง ค่าความหนาแน่นของสเปคลัมพังงานที่ช่วงความถี่ 100 - 300 กิโลเฮิรตซ์ จะถูกใช้เป็นพารามิเตอร์ในการพยากรณ์ระดับการสึกหรอของมีดกลึง

4.1.5 การพยากรณ์ขนาดการสึกหรอด้วยโครงข่ายประสาทเทียม



รูปที่ 4.6 : ภาพแสดงวิธีการพยากรณ์ระดับการสึกหรอของมีดกลึงโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียม

จากพารามิเตอร์ที่นำเสนอนี้ข้างต้น ได้แก่ แรงตัวสัมบูรณ์ 3 แกน, และพลิจูดของความแปรปรวนเฉลี่ยของสัญญาณความเร่ง, ค่าความหนาแน่นของสเปกตรัมพลังงานของสัญญาณเสียงและสัญญาณอะคูสติก อีเมลชั้น รวมถึงเงื่อนไขของการตัด(ความเร็ว, อัตราป้อนตัด และความลึกตัด) จะถูกนำมาใช้เป็นตัวแปรนำเข้าของโครงข่ายประสาทเทียมชนิดที่มีการแพรวร่องย้อนกลับ (Neural network with back-propagation) เพื่อใช้ในการพยากรณ์ระดับของการสึกหรอของมีดกลึง ดังรูปที่ 4.6 โดยใช้โปรแกรม Matlab ซึ่งมีวิธีการดังแสดงในภาคผนวก ฯ



รูปที่ 4.7 : ภาพแสดงผลลัพธ์ของการพยากรณ์ระดับสึกหรอของมีดกลึง

จากผลลัพธ์ที่ได้รับจากการพยากรณ์ระดับการสึกหรอของมีดกลึงโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียม(รูปที่ 4.7) พบว่ามีค่า R ซึ่งเป็นค่าที่แสดงความสัมพันธ์ระหว่างผลของการสึกหรอ

(มม.) ของมีดกลึงที่ได้รับจากการทดลอง(Target) กับผลลัพธ์ของระดับการสึก蝕(มม.) ที่ได้รับจากการใช้โครงข่ายประสาทเทียม(Outpuut) ซึ่งหาได้โดยเอา หนึ่งลบด้วยค่าผลรวมของผลต่างระหว่างค่าการสึก蝕ที่ได้จากการพยากรณ์กับค่า residual ยกกำลังสอง หารด้วยผลรวมของผลต่างระหว่างค่าการสึก蝕ที่ได้จากการพยากรณ์กับค่าเฉลี่ยยกกำลังสอง และค่าความคลาดเคลื่อนกำลังสองเฉลี่ย(Mean Squared Error : MSE) ระหว่างผลของการทดลองกับผลลัพธ์จากโครงข่ายประสาทเทียมของข้อมูลที่ถูกใช้ในการฝึกสอน, การยืนยันความถูกต้อง, การทดสอบ และข้อมูลทั้งหมด ดังตารางที่ 4.1

การพยากรณ์ระดับการสึก蝕	R	ความคลาดเคลื่อนกำลังสองเฉลี่ย
การฝึกสอน	0.96673	0.000331
การยืนยันความถูกต้อง	0.91715	0.001045
การทดสอบ	0.91598	0.000935
ข้อมูลทั้งหมด	0.94465	0.000595

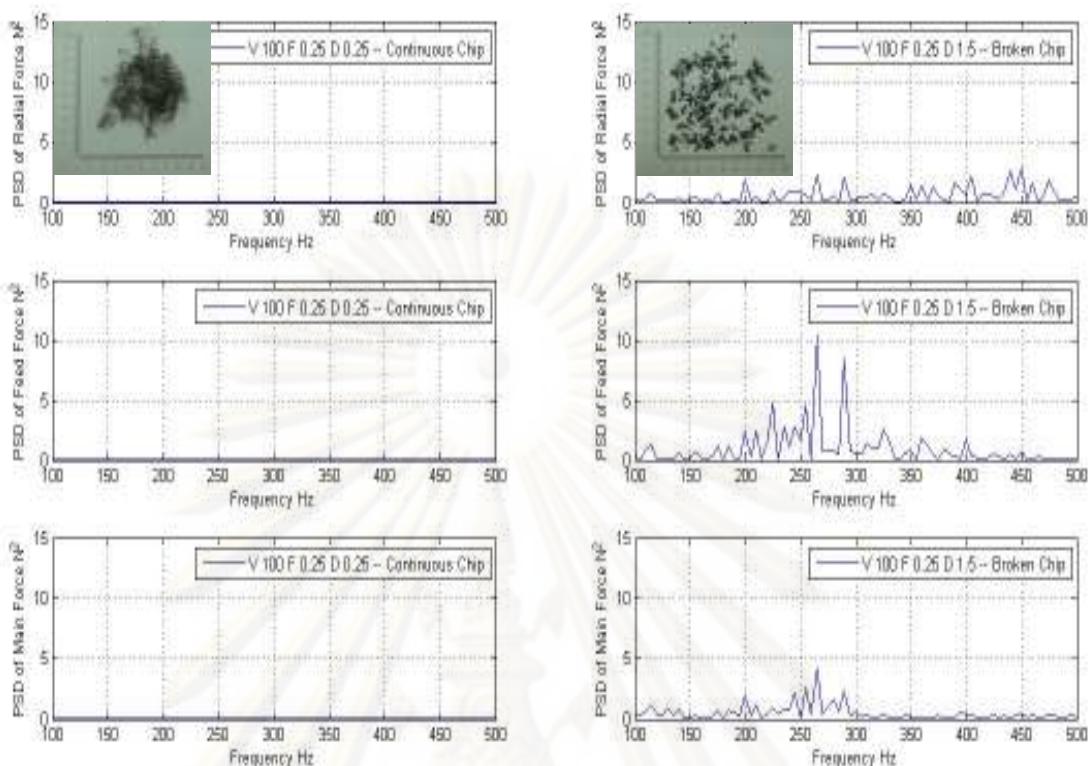
ตารางที่ 4.1 : ตารางแสดงผลของการพยากรณ์ระดับการสึก蝕ของมีดกลึง

4.2 การจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น

รูปแบบของเศษโลหะที่แตกต่างกันที่เกิดขึ้นภายใต้เงื่อนไขของการตัดที่แตกต่างกันจะมีผลกระทบต่อพื้นผิวของชิ้นงาน, การหยุดของเครื่องจักรเพื่อกำจัดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง, อายุการใช้งานของมีดตัด รวมถึงการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ด้วย โดยรูปแบบของเศษโลหะที่ต้องการให้เกิดขึ้นนั้น เศษโลหะควรจะแตกหักในขนาดที่เหมาะสมและสม่ำเสมอ เพื่อให้ได้พื้นผิวของชิ้นงานที่ดี และป้องกันการพันยุ่งเหยิงของเศษโลหะกับมีดตัด รวมถึงเป็นการเพิ่มผลิตภาพของการทำงานให้สูงขึ้นด้วย

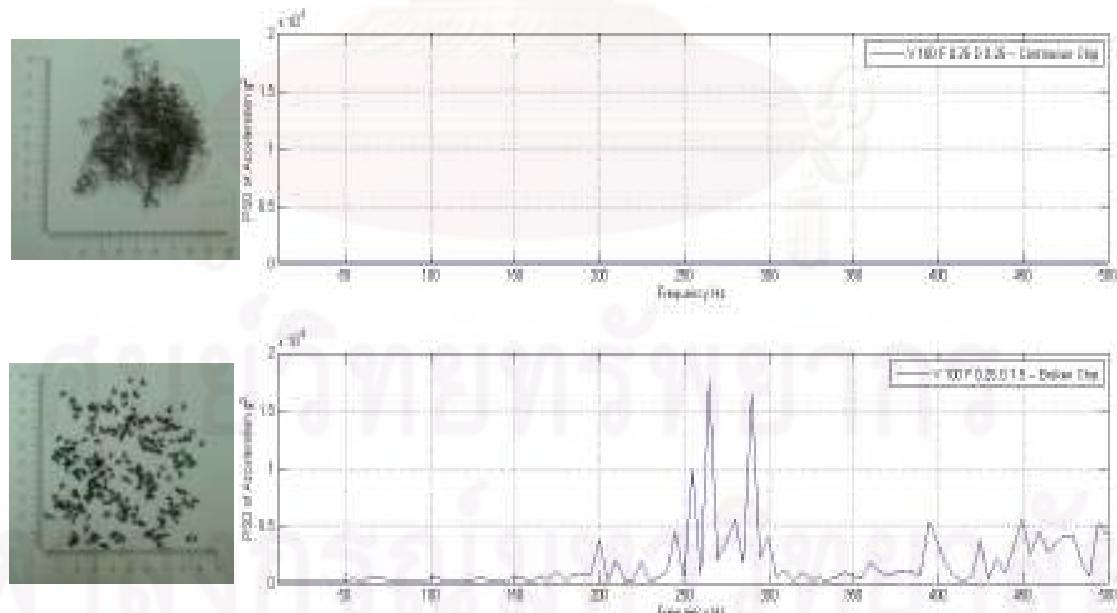
4.2.1 ความสัมพันธ์ระหว่างรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นกับสัญญาณแรงตัว

จากผลการทดลอง(ภาคผนวก ข) เมื่อนำสัญญาณแรงตัวมาทำการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว เพื่อวิเคราะห์ในโดเมนความถี่จะพบว่า เมื่อเกิดเศษโลหะแบบแตกหัก ค่าเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณแรงตัว จะมีขนาดสูงกว่าเมื่อเปรียบเทียบกับเมื่อเกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่องในช่วงของความถี่ 100 - 500 เฮิรตซ์ อย่างเห็นได้ชัด ดังแสดงในรูปที่ 4.8 ดังนั้นค่าความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงานซึ่งได้รับมาจาก การอินทิเกรตเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณที่ช่วงความถี่ 100 - 500 เฮิรตซ์ ของสัญญาณแรงตัวทั้ง 3 แกนจะถูกนำมาใช้เป็นพารามิเตอร์ในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น



รูปที่ 4.8 : ภาพแสดงการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปกตรัมของสัญญาณแรงตัดทั้ง 3 แกน เมื่อเกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง (ซ้าย) และเศษโลหะแบบแตกหัก (ขวา)

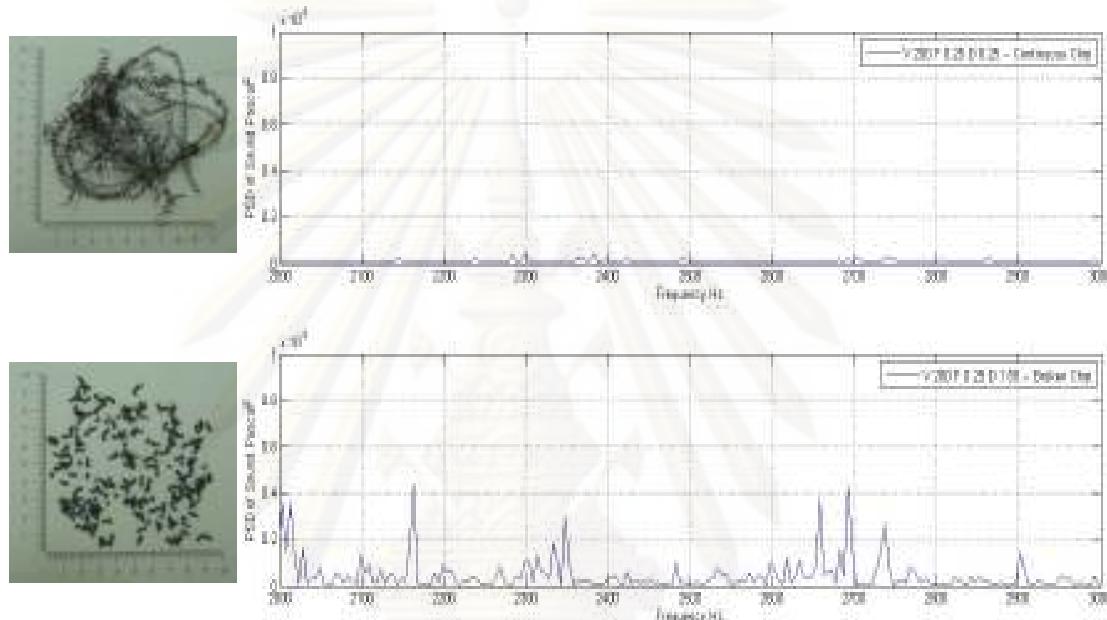
4.2.2 ความสัมพันธ์ระหว่างรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นกับสัญญาณความเร่ง



รูปที่ 4.9 : ภาพแสดงตัวอย่างการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปกตรัมของสัญญาณความเร่ง เมื่อเกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง (บน) และเศษโลหะแบบแตกหัก (ล่าง)

จากผลการทดลองที่ได้ เมื่อนำสัญญาณความเร่งมาทำการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว เพื่อวิเคราะห์ในเดเมนความถี่จะพบว่า ในช่วงความถี่ 100 - 500 เ亥ริตซ์ เมื่อกิดเศษโลหะแบบแทกหักค่าเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณความเร่ง จะมีขนาดสูงกว่าเมื่อเปรียบเทียบกับกับเมื่อกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง เช่นเดียวกันกับสัญญาณแรงตัวดังแสดงในรูปที่ 4.9

4.2.3 ความสัมพันธ์ระหว่างรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นกับสัญญาณเสียง

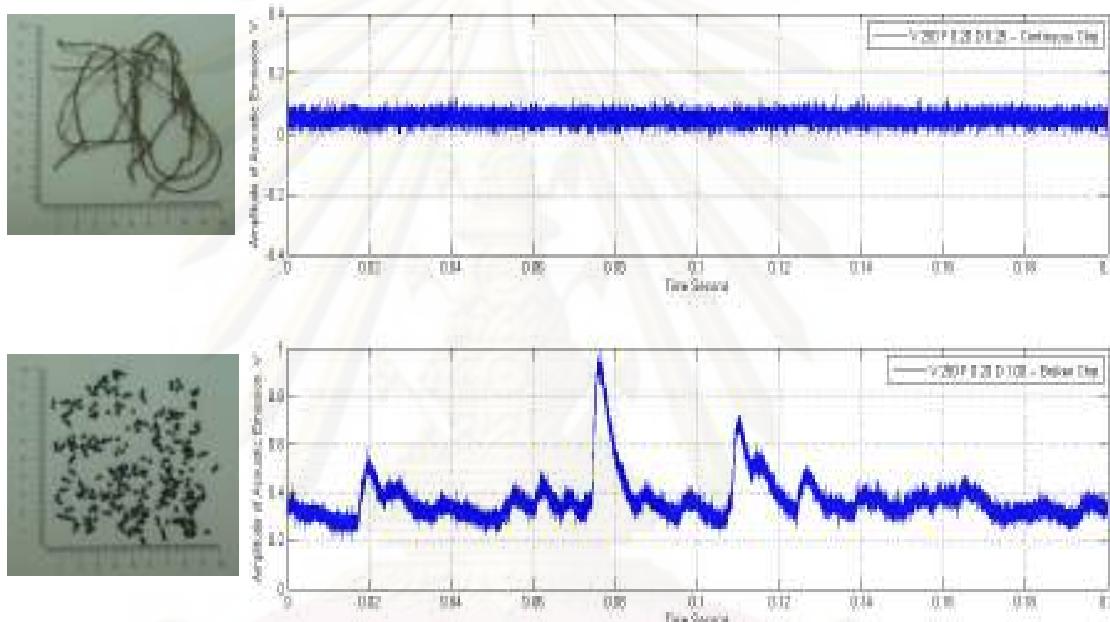


รูปที่ 4.10 : ภาพแสดงตัวอย่างการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณเสียง เมื่อกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง (บน) และเศษโลหะแบบแทกหัก (ล่าง)

จากผลการทดลอง เมื่อนำสัญญาณเสียงมาทำการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว เพื่อวิเคราะห์ในเดเมนความถี่ จะพบว่าเมื่อกิดเศษโลหะแบบแทกหัก ค่าเพาเวอร์สเปคตรัมของสัญญาณเสียงที่ช่วงความถี่ 2 - 3 กิโลเฮิรตซ์ จะมีขนาดสูงกว่าเมื่อเปรียบเทียบกับกับเมื่อกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง ดังแสดงในรูปที่ 4.10 ในขณะที่ในช่วง 0 - 2 กิโลเฮิรตซ์ สัญญาณที่ได้ไม่แตกต่างกันอย่างชัดเจน เนื่องจากอิทธิพลของสภาพแวดล้อม เช่น เสียงจากเครื่องจักรไกล์เดียงหรือเสียงรบกวนจากภายนอก และในช่วงความถี่ที่เกิน 3 กิโลเฮิรตซ์ ขึ้นไปจะมีผลของการสึก蝗ของมีดกลึงรวมอยู่ด้วยดังที่ได้กล่าวมาแล้วในหัวข้อ 4.1.3 จึงไม่นำมาพิจารณาในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นด้วย ดังนั้นในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น จะใช้ค่าความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงานเป็นพารามิเตอร์ตัวหนึ่ง ซึ่งจะถูกใช้เป็นปัจจัยนำเข้าของโครงข่ายประสาทเทียม

4.2.4 ความสัมพันธ์ระหว่างรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นกับสัญญาณอะคูสติก อีมิสชัน

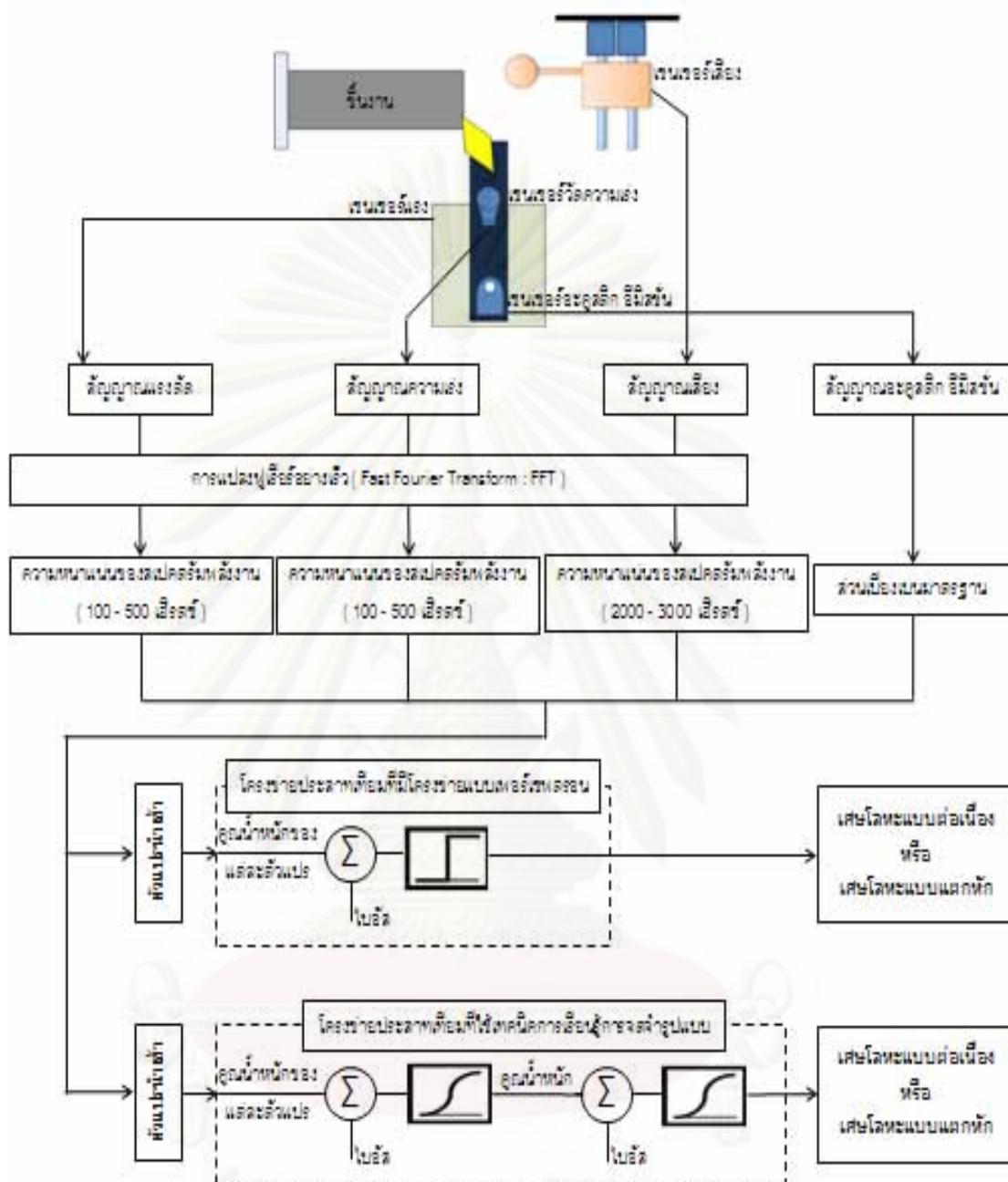
จากผลการทดลอง เมื่อนำสัญญาณอะคูสติก อีมิสชันมาวิเคราะห์จะพบว่า เมื่อเกิดเศษโลหะแบบแตกหัก ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานสัญญาณอะคูสติก อีมิสชัน จะมีขนาดสูงกว่าเมื่อเปรียบเทียบกันในกรณีที่เกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง เนื่องจากเศษโลหะแบบแตกหักที่เกิดขึ้นจะปลดปล่อยพลังงานออกมากทำให้สัญญาณอะคูสติก อีมิสชันมีค่าสูงขึ้นเป็นช่วงๆตามการแตกหักของเศษโลหะ ส่งผลให้สัญญาณที่เกิดมีความเบี่ยงเบนสูงขึ้น ดังแสดงในรูปที่ 4.11



รูปที่ 4.11 : ภาพแสดงตัวอย่างของการเปรียบเทียบสัญญาณอะคูสติก อีมิสชัน เมื่อเกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง (บน) และเศษโลหะแบบแตกหัก (ล่าง)

4.2.5 การจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียม

จากพารามิเตอร์ที่นำเสนอด้วยข้างต้น ได้แก่ ค่าความหนาแน่นของสเปกตรัมพลังงานของสัญญาณแรงตัดทั้ง 3 แกน, สัญญาณเสียงและสัญญาณความเร่ง รวมถึงค่าความเบี่ยงเบนมาตรฐานของสัญญาณอะคูสติก อีมิสชัน จะถูกนำมาใช้เป็นปัจจัยนำเข้าของโครงข่ายประสาทเทียมชนิดที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน(neural network with perceptron) และแบบที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจดจำรูปแบบ(neural network pattern recognition technique) เพื่อใช้ในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ ดังรูปที่ 4.12 โดยใช้โปรแกรม Matlab ซึ่งมีวิธีการดังแสดงในภาคผนวก ๑



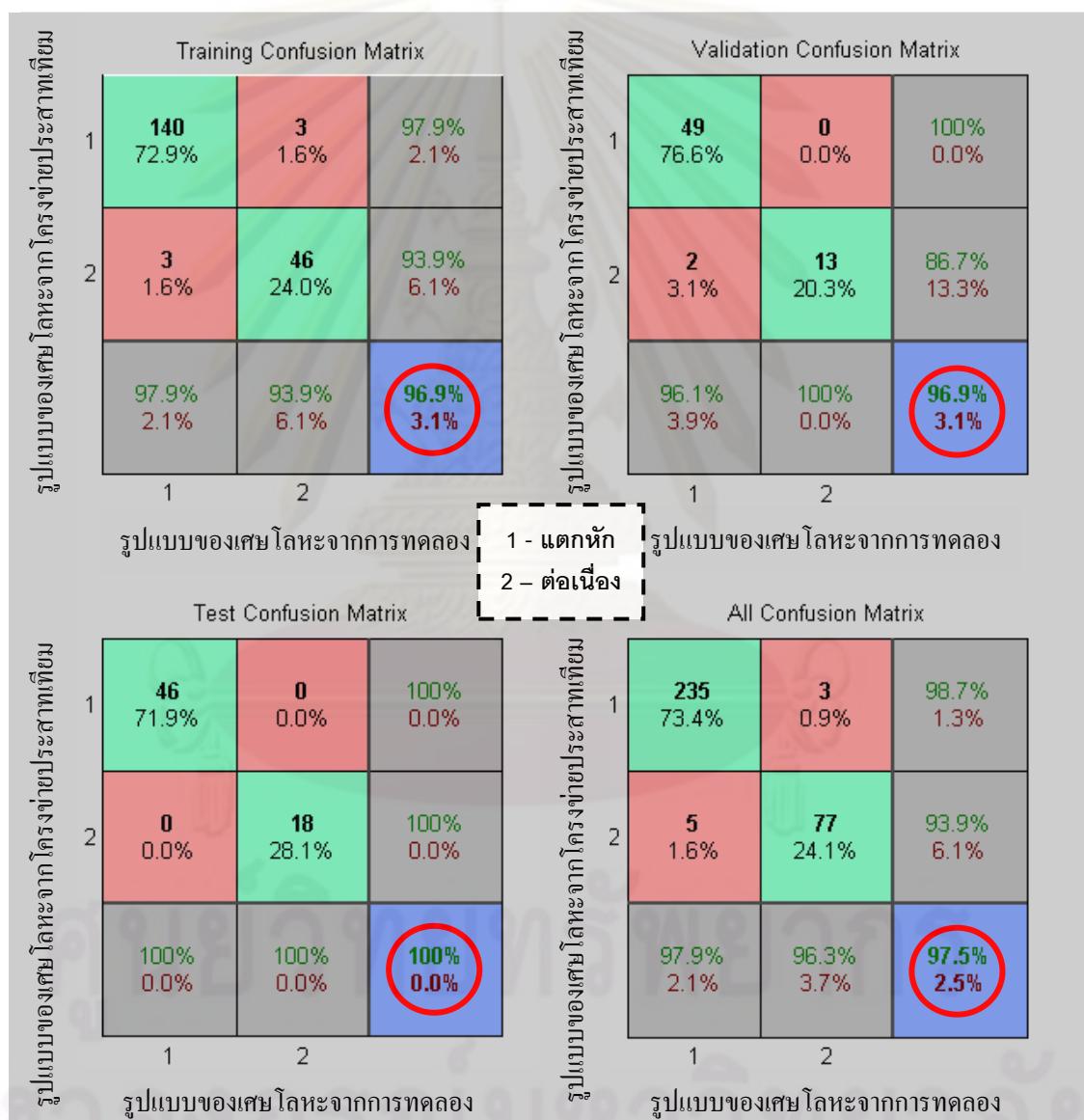
รูปที่ 4.12 : ภาพแสดงวิธีการจำแนกชุดแบบของเศษโลหะโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียม

1.) โครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน

จากผลลัพธ์ที่ได้รับจากการจำแนกชุดแบบของเศษโลหะโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน พบร่วมกันในการจำแนกชุดแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นมีค่าความคลาดเคลื่อนสัมบูรณ์เฉลี่ย(Mean Absolute Error) เท่ากับ 0.0469 หรือเปอร์เซนต์ความคลาดเคลื่อนสัมบูรณ์เฉลี่ย(Mean Absolute Percentage Error) เท่ากับ 4.69 %

2.) เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำ Ruiz แบบ

จากผลลัพธ์ที่ได้รับจากการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจำแนกรูปแบบ พบว่าในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นมีค่าเบอร์เซนต์ความคลาดเคลื่อน(Percent Error) ซึ่งเป็นค่าที่บ่งชี้สัดส่วนของตัวอย่างที่ถูกจัดกลุ่มผิด ของข้อมูลที่ถูกใช้ในการฝึกสอน, การยืนยันความถูกต้อง, การทดสอบ และของข้อมูลทั้งหมด ดังแสดงในรูปที่ 4.13 และตารางที่ 4.2



รูปที่ 4.13 : ภาพแสดงตารางการประเมินว่าประเภทข้อมูลของการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นในกระบวนการการกลึง

การจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ	เพอร์เซนต์ความคลาดเคลื่อน	เพอร์เซนต์ความถูกต้อง
การฝึกสอน	3.1	96.9
การยืนยันความถูกต้อง	3.1	96.9
การทดสอบ	0	100
ข้อมูลทั้งหมด	2.5	97.5

ตารางที่ 4.2 : ตารางแสดงผลลัพธ์ของการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ

จากวิธีการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นระหว่างกระบวนการกรองลีบหั่ง 2 วิธีที่ได้นำเสนอมาข้างต้น ผลลัพธ์ของหั่ง 2 วิธีถูกนำมาเปรียบเทียบดังตารางที่ 4.3

การจำแนกรูปแบบของ เศษโลหะ	โครงข่ายประสาทเทียม	
	เพอร์เซปตรอน	การเรียนรู้การจัดจำรูปแบบ
% ความถูกต้อง	95.31	97.5

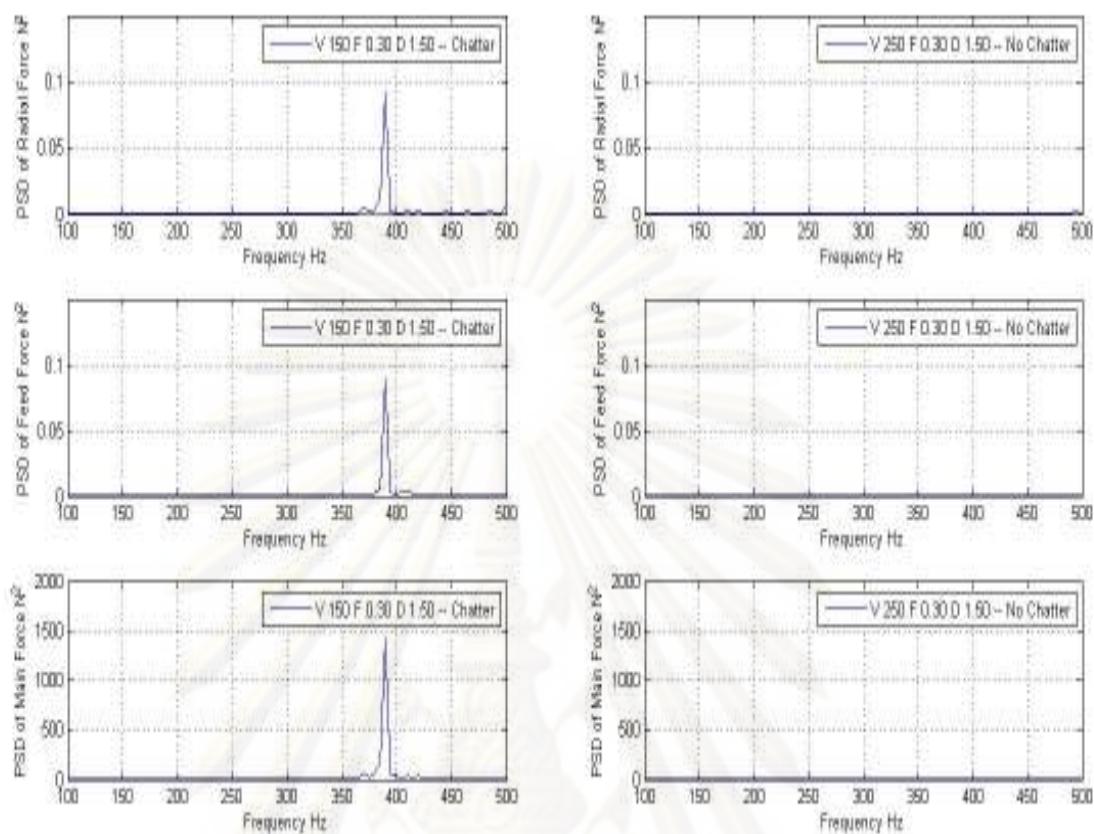
ตารางที่ 4.3 : ตารางแสดงการเปรียบเทียบผลลัพธ์ของการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ

4.3 การตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้น

การเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์เป็นปัญหาที่มีความสำคัญในกระบวนการตัด ซึ่งการเกิดแซตเตอร์ขึ้นนั้น จะทำให้พื้นผิวของชิ้นงานที่มีความแข็งกระซูง ขนาดของชิ้นงานที่ได้ไม่มีความเมี่ยงตรง แม่นยำ และการสึกหรอหรือการแตกหักของมีดตัดก่อนกำหนด เป็นต้น ดังนั้นจึงมีความจำเป็นที่จะต้องตรวจติดตามในกระบวนการตัดเพื่อควบคุมและป้องกันการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์อย่างทันทีทันใด

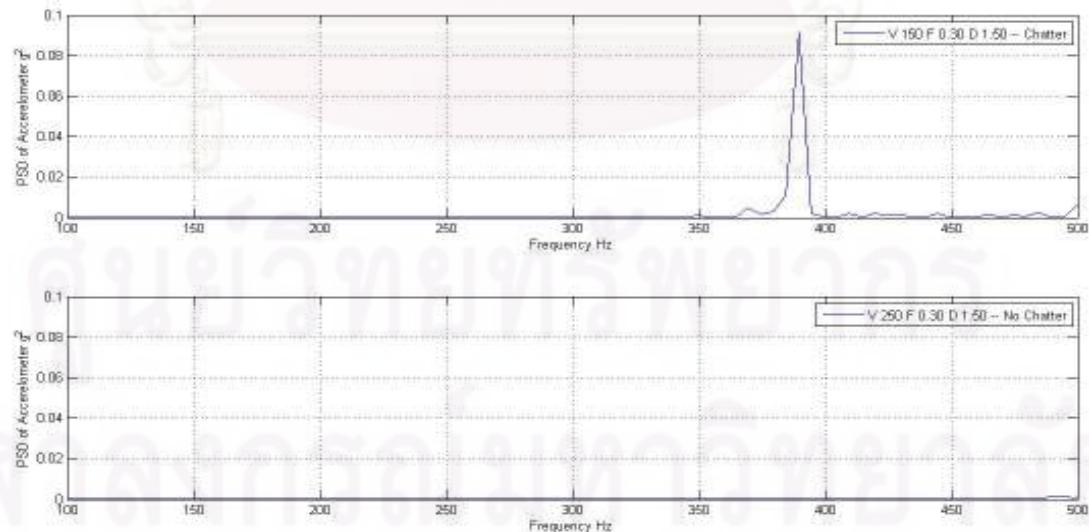
4.3.1 ความสัมพันธ์ระหว่างการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นกับสัญญาณแรงตัด

จากการทดลอง(ภาคผนวก ค) เมื่อนำสัญญาณแรงตัดมาวิเคราะห์ในโคนความถี่โดยใช้การแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว จะพบว่า เมื่อเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ขึ้น ค่าเพาเวอร์สเปกตรัมของแรงตัดหั่ง 3 แกนจะมีขนาดสูงขึ้นอย่างเห็นได้ชัดที่ช่วงความถี่ประมาณ 400 เฮิรตซ์ เมื่อเปรียบเทียบกับกับการกรองแบบปกติที่ไม่มีการสั่นแบบแซตเตอร์เกิดขึ้น ดังแสดงในรูปที่ 4.14



รูปที่ 4.14 : ภาพแสดงตัวอย่างการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปกตรัมของสัญญาณแรงตัดทั้ง 3 แกน เมื่อเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ (ซ้าย) และในกรณีที่ไม่เกิดแซตเตอร์ขึ้น (ขวา) ในระหว่างการกลึง

4.3.2 ความสัมพันธ์ระหว่างการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นกับสัญญาณความเร่ง

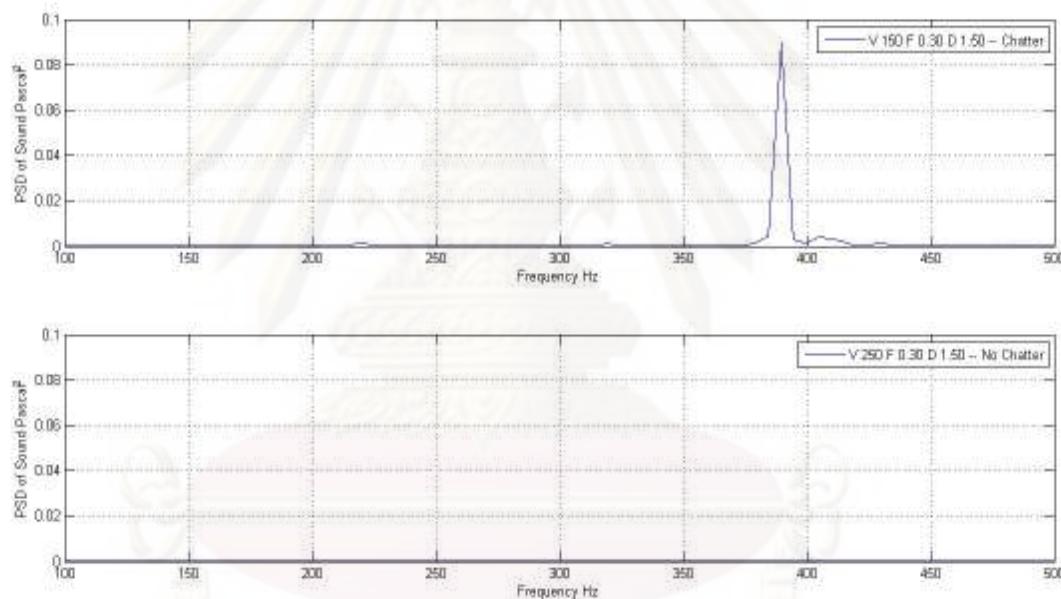


รูปที่ 4.15 : ภาพแสดงตัวอย่างการเปรียบเทียบเพาเวอร์สเปกตรัมของสัญญาณความเร่ง เมื่อเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ (บน) และในกรณีที่ไม่เกิดแซตเตอร์ขึ้น (ล่าง) ในระหว่างการกลึง

จากผลการทดลอง เมื่อนำสัญญาณความเร่งมาวิเคราะห์ในโอดเมนความถี่จะพบว่า เมื่อเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ขึ้น ค่าเพาเวอร์スペกตรัมของสัญญาณความเร่งจะมีขนาดสูงกว่าที่ช่วงความถี่ประมาณ 400 เฮิรตซ์ เมื่อเปรียบเทียบกับการกลึงแบบปกติที่ไม่มีการสั่นแบบแซตเตอร์เกิดขึ้น เช่นเดียวกับสัญญาณแรงตัวดัด ดังแสดงในรูปที่ 4.15

4.3.3 ความสัมพันธ์ระหว่างการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นกับสัญญาณเสียง

จากผลการทดลอง เมื่อนำสัญญาณเสียงมาวิเคราะห์ในโอดเมนความถี่จะพบว่า เมื่อเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ขึ้น ค่าเพาเวอร์スペกตรัมของสัญญาณเสียงจะมีขนาดสูงกว่าที่ช่วงความถี่ประมาณ 400 เฮิรตซ์ เมื่อเปรียบเทียบกับในกรณีของการกลึงแบบปกติที่ไม่มีการสั่นแบบแซตเตอร์เกิดขึ้น เช่นเดียวกับสัญญาณแรงตัวดัดและสัญญาณความเร่ง ดังแสดงในรูปที่ 4.16

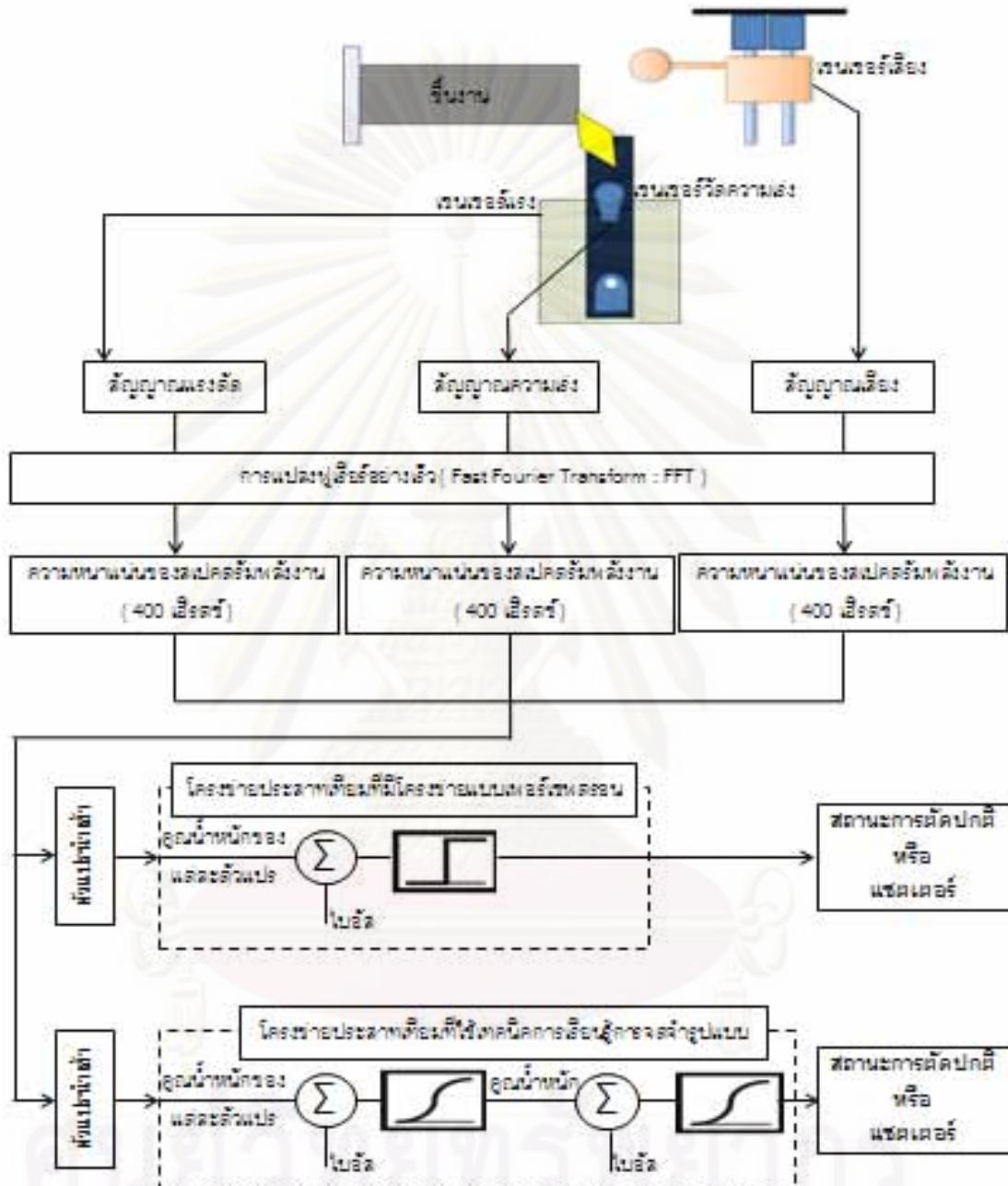


รูปที่ 4.16 : ภาพแสดงตัวอย่างการเปรียบเทียบเพาเวอร์スペกตรัมของสัญญาณเสียง เมื่อเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์(บน) และในกรณีที่ไม่เกิดแซตเตอร์ขึ้น (ล่าง) ในระหว่างการกลึง

4.3.4 การตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียม

จากพารามิเตอร์ที่นำเสนอด้วยข้างต้น ได้แก่ ค่าความหนาแน่นของスペกตรัมพลังงานของสัญญาณแรงตัวดัดทั้ง 3 แกน, สัญญาณเสียงและสัญญาณความเร่ง จะถูกนำมาใช้เป็นปัจจัยนำเข้าของโครงข่ายประสาทเทียมชนิดที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตرونและแบบที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจดจำรูปแบบเพื่อใช้ในการตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้น ดังรูปที่ 4.17 โดยใช้

โปรแกรม Matlab ซึ่งมีวิธีการคล้ายกันกับวิธีการที่ใช้ในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะดังแสดงในภาคผนวก จ



รูปที่ 4.17 : ภาพแสดงวิธีการตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์โดยใช้โครงข่ายประสาทเทียม

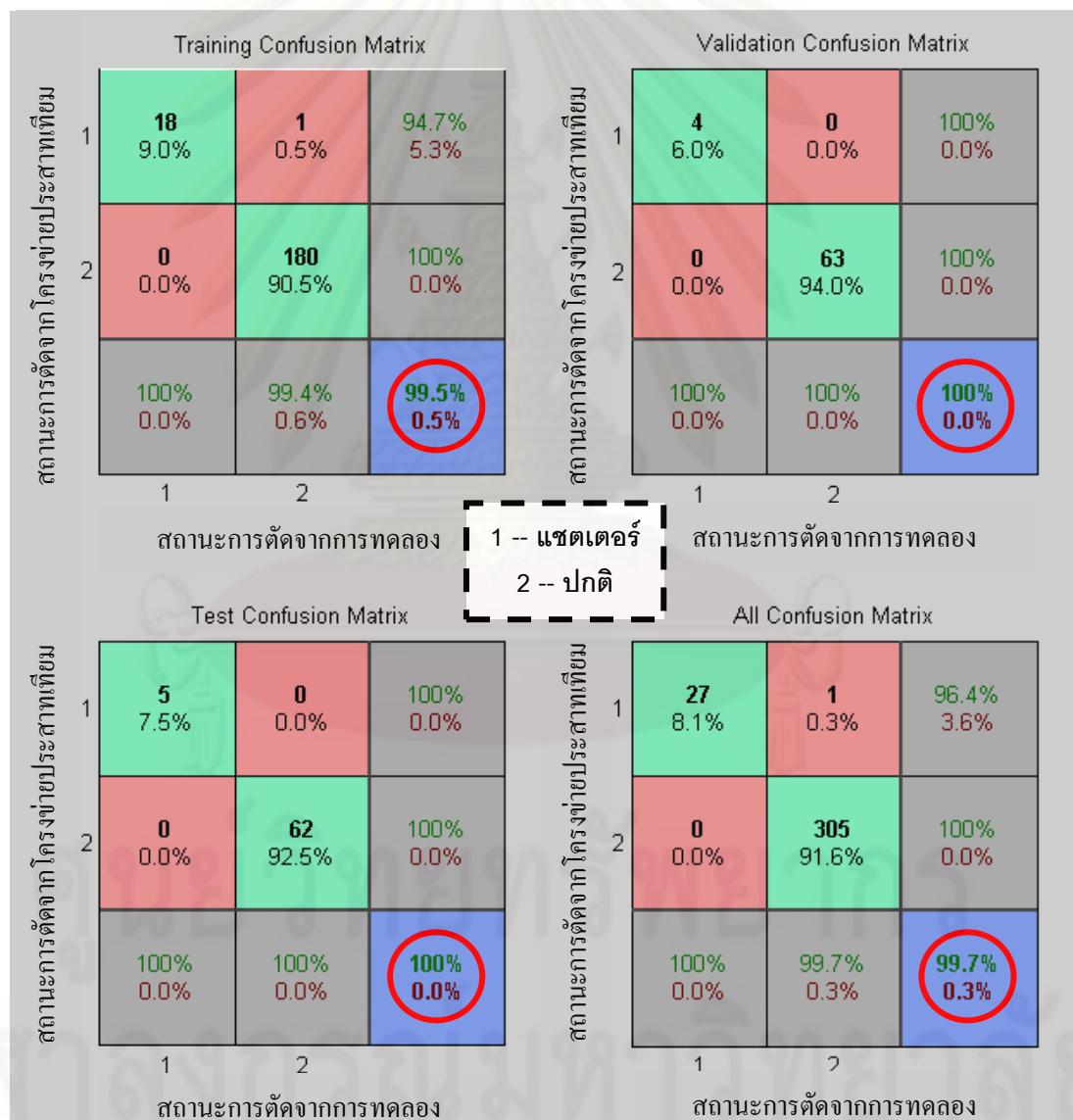
1.) โครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน

จากผลลัพธ์ที่ได้รับจากการตรวจจับแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นในกระบวนการกลึงโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน พบร่วมกับการตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์

มีค่าความคลาดเคลื่อนสัมบูรณ์เฉลี่ย(Mean Absolute Error) เท่ากับ 0.0811 หรือเปอร์เซนต์ความคลาดเคลื่อนสัมบูรณ์เฉลี่ย(Mean Absolute Percentage Error) เท่ากับ 8.11 %

2.) เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำ Ruiz แบบ

จากการผลลัพธ์ที่ได้รับจากการตรวจสอบการสั่นแบบแซตเตอร์ ที่เกิดขึ้นโดยใช้โครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจำ Ruiz แบบ พบว่ามีค่าเปอร์เซนต์ความคลาดเคลื่อน(Percent Error) ซึ่งเป็นค่าที่บ่งชี้สัดส่วนของตัวอย่างที่ถูกจัดกลุ่มผิด ของข้อมูลที่ถูกใช้ในการฝึกสอน, การยืนยันความถูกต้อง, การทดสอบ และของข้อมูลทั้งหมด ดังแสดงในรูปที่ 4.18 และตารางที่ 4.4



รูปที่ 4.18 : ภาพแสดงตารางการประเมินระหว่างประเภทข้อมูลของการตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นในกระบวนการยกเลิก

การตรวจจับแซตเตอร์	เบอร์เซนต์ความคลาดเคลื่อน	เบอร์เซนต์ความถูกต้อง
การฝึกสอน	0.5	99.5
การยืนยันความถูกต้อง	0	100
การทดสอบ	0	100
ข้อมูลทั้งหมด	0.3	99.7

ตารางที่ 4.4 : ตารางแสดงผลลัพธ์ของการตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์

จากวิธีการตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นระหว่างกระบวนการกรหลังทั้ง 2 วิธีที่ได้นำเสนอมาข้างต้น ผลลัพธ์ของทั้ง 2 วิธีถูกนำมาเปรียบเทียบดังตารางที่ 4.5

การจำแนกการเกิดการสั่น แบบแซตเตอร์	โครงข่ายประสาทเทียม	
	เพอร์เซปตرون	การเรียนรู้การจดจำรูปแบบ
% ความถูกต้อง	91.89	99.7

ตารางที่ 4.5 : ตารางแสดงการเปรียบเทียบผลลัพธ์ของการตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์

บทที่ 5

สรุปผลการวิจัย อภิปรายผล และข้อเสนอแนะ

5.1 สรุปผลการวิจัย

การพยากรณ์ระดับการสึกหรอของมีดกลึงโดยใช้เซนเซอร์แรง, เซนเซอร์วัดความเร่ง, เซนเซอร์เสียง และเซนเซอร์อัคคูสติก อีมิชั่นร่วมกันนั้น จากผลการวิเคราะห์จะเห็นได้ว่า เมื่อมีดกลึงเกิดการสึกหรอเพิ่มขึ้น จะส่งผลให้แรงตัดลดลงทั้ง 3 แกนสูงขึ้น, แอมปลิจูดของความแปรปรวนเฉลี่ยของสัญญาณความเร่งสูงขึ้น, ค่าความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงานของสัญญาณเสียงที่ช่วงความถี่ 3 – 6 กิโลเฮิรตซ์ และค่าความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงานของสัญญาณอัคคูสติก อีมิชั่นในช่วงความถี่ 100 – 300 กิโลเฮิรตซ์ สูงขึ้น ซึ่งพารามิเตอร์ทั้ง 4 ตัว ประกอบกับเงื่อนไขของการตัด ได้แก่ค่าความเร็วตัด, อัตราป้อนตัด และความลึกตัด จะถูกใช้เป็นปัจจัยนำเข้าของโครงข่ายประสาทเทียมชนิดที่มีการแพร์ค่าย้อนกลับ เพื่อพยากรณ์ระดับการสึกหรอของมีดกลึง

จากผลการทดลองการประมาณขนาดของการสึกหรอบนผิวหนบของมีดกลึง ในระหว่างกระบวนการกรองโดยโครงข่ายประสาทเทียม พบร่วมค่า R² ซึ่งถูกใช้เป็นตัวแทนของการบ่งชี้ประสิทธิภาพของการพยากรณ์ เพราะเป็นค่าที่แสดงความสัมพันธ์ระหว่างผลของการตัดและการสึกหรอของมีดกลึงที่ได้รับจากการทดลอง และผลลัพธ์ที่ได้รับจากการใช้โครงข่ายประสาทเทียมมีค่าเท่ากับ 0.94465 และมีค่าความคลาดเคลื่อนกำลังสองเฉลี่ย(Mean Squared Error : MSE) ระหว่างผลของการทดลองกับผลลัพธ์จากโครงข่ายประสาทเทียม เท่ากับ 0.000595

การจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นว่าเป็นเศษโลหะแบบต่อเนื่องหรือเศษโลหะแบบแตกหักนั้น จากผลการวิเคราะห์จะพบว่า เมื่อเศษโลหะที่เกิดขึ้นจากการตัดเป็นแบบแตกหักจะมีค่าความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงานของสัญญาณสูงกว่า เมื่อเกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง สำหรับเซนเซอร์แรงตัด, เซนเซอร์วัดความเร่ง และเซนเซอร์เสียง โดยที่สัญญาณแรงตัดทั้ง 3 แกน กับสัญญาณความเร่ง จะพิจารณาในช่วงความถี่ 100 - 500 เฮิรตซ์ ในขณะที่สัญญาณเสียงจะพิจารณาในช่วงความถี่ 2000 - 3000 เฮิรตซ์ ส่วนสัญญาณอัคคูสติก อีมิชั่น ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานของสัญญาณจะถูกนำมาพิจารณา โดยเมื่อเกิดเศษโลหะแบบแตกหักค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานจะมีขนาดสูงกว่า เมื่อเกิดเศษโลหะแบบต่อเนื่อง ซึ่งพารามิเตอร์ทั้งหมดจะถูกนำมาวิเคราะห์เพื่อบ่งชี้รูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นในกระบวนการกรองโดยใช้เทคนิคโครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน และโครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำรูปแบบ

จากผลการทดลองได้พิสูจน์แล้วว่าระบบที่พัฒนาขึ้นสามารถจำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้นว่าเป็นแบบแตกหักหรือแบบต่อเนื่องได้โดยไม่คำนึงถึงเงื่อนไขการตัดที่แตกต่างกันใน

ระหว่างกระบวนการตัดจริง ด้วยความเรื่อมั่นและความแม่นยำที่สูง โดยมีเปอร์เซนต์ความถูกต้องเท่ากับ 95.31 สำหรับการใช้โครงข่ายปะสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซพตรอน และ 97.5 สำหรับการใช้โครงข่ายปะสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำ Ruiz แบบ

การตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นในกระบวนการกรองลึงนั้น จากผลการวิเคราะห์จะพบว่า เมื่อเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ขึ้น จะมีค่าความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงานของสัญญาณที่ช่วงความถี่ประมาณ 400 เฮิรตซ์ สูงกว่าเมื่อเปรียบเทียบกับการกรองแบบปกติที่ไม่มีแซตเตอร์เกิดขึ้น ทั้งในส่วนของเซนเซอร์แรง, เซนเซอร์วัดความเร่งและเซนเซอร์เสียง ในขณะที่เซนเซอร์อัคคูสติก อิมิสชัน

จากผลของการทดลองสามารถสรุปได้ว่าระบบการตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ที่พัฒนาขึ้นโดยใช้โครงข่ายปะสาทเทียมสามารถใช้งานได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยมีค่าเปอร์เซนต์ความถูกต้องเท่ากับ 91.89 สำหรับการใช้โครงข่ายปะสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซพตรอน และ 99.70 สำหรับการใช้โครงข่ายปะสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำ Ruiz แบบ

5.2 อภิปรายผลการวิจัย

1.) จากผลของการทดลองสามารถสรุปได้ว่าระบบการตรวจจับการเกิดการสั่นแบบแซตเตอร์ที่พัฒนาขึ้นโดยใช้โครงข่ายปะสาทเทียมสามารถใช้งานได้อย่างมีประสิทธิภาพ โดยมีค่าเปอร์เซนต์ความถูกต้องเท่ากับ 91.89 สำหรับการใช้โครงข่ายปะสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซพตรอน และ 99.70 สำหรับการใช้โครงข่ายปะสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำ Ruiz แบบ

2.) จากผลของการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ และการตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้น โดยใช้โครงข่ายปะสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซพตรอน และแบบที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำ Ruiz แบบ จะพบว่าการใช้โครงข่ายปะสาทเทียมแบบที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำ Ruiz แบบจะให้เปอร์เซนต์ความถูกต้องของการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ และการตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ที่สูงกว่าการใช้เทคนิคแบบเพอร์เซพตรอน เนื่องจากเทคนิคแบบเพอร์เซพตรอน เป็นวิธีการที่เหมาะสมกับปัญหาการจำแนกรูปแบบอย่างง่าย แต่มีข้อดีในด้านของความรวดเร็วในการประมวลผล

- 3.) ช่วงความถี่ของการสั่นแบบแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นที่ช่วงประมาณ 400 เฮิรตซ์ที่นำมาใช้ตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ในงานวิจัยนี้ เป็นช่วงความถี่ที่ขึ้นกับรัศมีของชิ้นงาน และของมีดตัดที่ใช้ในการทดลอง ซึ่งเมื่อเปลี่ยนรัศมี อาจจะส่งผลให้ช่วงความถี่ของแซตเตอร์ที่เกิดขึ้นเปลี่ยนแปลงได้
- 4.) จากผลการทดลองที่ได้รับจะเห็นได้ว่า สัญญาณจากเซนเซอร์แรงตัดจะมีความน่าเชื่อถือสูงสุด โดยที่สัญญาณจะคุ้นติด กมิสชัน, สัญญาณความเร่ง และสัญญาณเสียงจะมีความน่าเชื่อถือลดลงตามลำดับ ซึ่งมีสาเหตุมาจากการเซนเซอร์แรงตัดซึ่งจะมีตำแหน่งที่มั่นคงที่สุดเพราเวติดอยู่กับบล็อกมีด(Turret) ของเครื่องกลึง ในขณะที่เซนเซอร์จะคุ้นติด กมิสชัน และเซนเซอร์วัดความเร่ง ซึ่งถูกติดด้วยการอึพอกซี ทำให้ตำแหน่งรวมถึงความแม่นในการติดตั้งแต่ละครั้งแตกต่างกัน และในส่วนของเซนเซอร์เสียงซึ่งมีความน่าเชื่อถือน้อยสุดเมื่อเปรียบเทียบกับเซนเซอร์อื่นๆ เนื่องจากอิทธิพลของเสียงจากเครื่องจักรข้างเดียวและเสียงจากสิ่งแวดล้อมภายนอกภายนอกที่รบกวนขณะทำการกลึง
- 5.) เซนเซอร์แต่ละชนิดที่นำมาใช้ในงานวิจัยนี้ แต่ละตัวจะมีลักษณะเด่นและมีเหมาะสมกับการนำมาใช้ในการตรวจติดตามสภาพมีดกลึงและสถานะของการกลึงแตกต่างกันดังนี้
- เซนเซอร์แรงตัดจะเหมาะสมสำหรับการตรวจติดตามสภาพมีดกลึงและสถานะของการกลึงมากที่สุด เพราะเมื่อมีดกลึงเกิดการสึกหรอจะทำให้แรงตัดสูงขึ้นตามระดับการสึกหรอที่เพิ่มขึ้น และในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะกับการตรวจจับแซตเตอร์สามารถใช้ได้ดีเนื่องจากเซนเซอร์ชนิดนี้ได้ถูกออกแบบมาใช้ในเครื่องกลึงโดยเฉพาะทำให้มีการติดตั้งที่มั่นคง แข็งแรง และสามารถใช้ตรวจจับได้ดีที่ช่วงความถี่ของการแตกหักของเศษโลหะและความถี่ของการเกิดแซตเตอร์
 - เซนเซอร์จะคุ้นติด กมิสชันสามารถใช้ในการตรวจติดตามระดับการสึกหรอได้ดีและมีความเหมาะสมในการใช้จำแนกรูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น เนื่องจากการแตกหักของเศษโลหะเป็นแหล่งกำเนิดของสัญญาณจะคุ้นติด กมิสชัน ในขณะที่การตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ไม่สามารถตรวจจับได้ เพราะช่วงความถี่ใช้งานของเซนเซอร์ชนิดนี้อยู่ในช่วงที่สูงกว่าความถี่ของการเกิดแซตเตอร์จริงทำให้ไม่สามารถตรวจจับได้
 - เซนเซอร์วัดความเร่งมีความเหมาะสมสำหรับการตรวจจับการสั่นแบบแซตเตอร์ เพราะเซนเซอร์ชนิดนี้เป็นเซนเซอร์ที่ใช้ในการวัดความสั่นสะเทือน และในส่วนของการตรวจติดตามระดับการสึกหรอของมีดกลึง ก็สามารถนำมาใช้ได้อย่างดีตามที่ได้กล่าว

มาแล้วว่าเมื่อการสึกหรอเพิ่มสูงขึ้นจะส่งผลให้แรงตัดที่ใช้ในการตัดเพิ่มขึ้น ซึ่งแรงตัดที่เพิ่มขึ้นก็จะส่งผลให้เกิดการสันสะเทือนสูงขึ้นตามไปด้วย

- เช่นเซอร์เดียสามารถนำมาใช้ในการตรวจติดตามสภาพมีดกลึงและสถานะของกราฟลิงได้ แต่อาจจะได้ประสิทธิภาพของระบบการตรวจติดตามที่ต่ำกว่าเมื่อเปรียบเทียบกับเซอร์ชันดื่น แต่มีข้อดีในด้านของราคาที่ต่ำกว่าเซอร์ชันดื่น

5.3 อุปสรรคในการวิจัย

- 1.) เนื่องจากมีดกลึงและชิ้นงานที่ใช้ทดลองนั้นมีราคาต่อหน่วยสูงมาก ทำให้เงินไขของ การตัดที่เลือกมาในงานวิจัยนี้จึงอาจจะไม่ครอบคลุม รวมถึงไม่มีการทำซ้ำในแต่ละ เงื่อนไขของการตัดของกราฟลิง ซึ่งการทำซ้ำจำทำให้ผลการทดลองที่ได้รับมีความ น่าเชื่อถือเพิ่มมากขึ้น
- 2.) ปัญหาของการติดตั้งเครื่องมือที่ใช้ในการทดลอง เนื่องจากเครื่องกลึงซีเอ็นซี มี ผู้ใช้งานหลายคนทำให้เซอร์ที่ใช้รัดในแต่ละครั้งจำเป็นต้องมีการถอดออกและทำ การติดตั้งใหม่ทุกครั้งที่จะทำการวัดสัญญาณ ส่งผลให้ตำแหน่งของเซอร์ที่ติดตั้ง ภายในเครื่องกลึงในแต่ละครั้งอาจแตกต่างกันเล็กน้อย อาจจะส่งผลทำให้สัญญาณที่ ได้รับในแต่ละครั้งของการทดลอง มีความคลาดเคลื่อนได้

5.4 ข้อเสนอแนะ

- 1.) ในการดำเนินการทดลองควรทำการทดลองซ้ำในแต่ละเงื่อนไขของการตัด อย่างน้อย 2 ครั้งเพื่อทำให้ผลการศึกษามีความน่าเชื่อถือเพิ่มขึ้น
- 2.) แนวทางในการนำการวิจัยขึ้นต่อไป ควรทดลองในการตัดวัสดุชิ้นงานอื่นๆ เช่น อะลูมิเนียม เป็นต้น หรือทดลองเปลี่ยนวัสดุของมีดกลึง เพื่อจะทำให้ระบบการตรวจ ติดตามภายในกระบวนการกราฟลิงมีความครอบคลุม และใช้งานได้อย่างกว้างขวางมาก ยิ่งขึ้น
- 3.) ในงานวิจัยนี้ ได้มีการใช้เซอร์ในการตรวจติดตามสภาพของมีดกลึง และสถานะ ของกราฟลิง มากถึง 4 ชนิด ซึ่งในการนำไปใช้งานจริงนั้น ควรจะต้องพิจารณาในเรื่อง ของต้นทุนของเซอร์ที่จะนำมาติดตั้งเปรียบเทียบกับประสิทธิภาพของระบบ การตรวจติดตามที่จะได้รับด้วย

- 4.) ในการแปลงฟูเรียร์ มีข้อเสียที่สำคัญ คือรายละเอียดข้อมูลแบบเวลาจะสูญเสียไป ทำให้เป็นไปไม่ได้ที่จะบอกว่าเมื่อไหร่ที่รายละเอียดของเหตุการณ์นั้นๆเกิดขึ้น ซึ่งการแปลงเวลท์ (Wavelet Transform) จะสามารถแก้ปัญหานี้ได้
- 5.) ในการดำเนินการทดลองได้ทำการวัดสัญญาณทุกๆการตัดที่ปริมาณ 0 , 750 , 1500 , 2000 ลบ.ซม. ซึ่งไม่ได้มีการพิจารณาในเรื่องของระยะเวลาในการตัดร่วมด้วย ซึ่งมีความจำเป็นในการนำมาใช้บวกระยะเวลาที่มีคลังสต็อกหรือ ดังนั้นในการทดลองควรจะแสดงระยะเวลาของกรากลึงมาประกอบการพิจารณาด้วย
- 6.) ในการวัดสัญญาณควรที่จะต้องมีการลดสัญญาณรบกวนที่อาจเกิดขึ้น โดยการต่อสายดิน, การใช้ชั้นวนห่อหุ้มสายสัญญาณ และการใช้คุปกร์กรองสัญญาณความถี่ต่ำออก (High-pass filter)

รายการอ้างอิง

- [1] สมเกียรติ ตั้งจิตสิทธิเจริญ. เอกสารประกอบการสอนวิชา Advanced Manufacturing Engineering, 2008.
- [2] Degarmo, E.P., Black, J.T. and Ronald A. Kohser. Materials and Process in Manufacturing. 9th Edition.. USA : John Wiley& Sons, 2004.
- [3] Groover, M.P. Fundamentals of Modern Manufacturing. 2nd Edition. USA : John Wiley & Sons, 2004.
- [4] Kalpakjian, S. and Schmid, S. Manufacturing Engineering and Technology. 5th Edition. Singapore : Pearson Prentice Hall, 2006.
- [5] ปิยะ ศิริธรรมปิti. การศึกษาพารามิเตอร์ของกระบวนการกลึงเหล็กกล้าคาร์บอนบนเครื่องกลึงหีดอันดับต่ำที่ได้จากการประยุกต์ใช้หินบริมาณสารหล่อเย็นน้อยที่สุด. วิทยานิพนธ์ปริญญามหาบัณฑิต ภาควิชาวิศวกรรมคุณภาพงานสถาปัตย์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2550.
- [6] Tlusty, G. Manufacturing Processes and Equipment. 1st Edition. USA : Prentice Hall, 2000.
- [7] ดนุชา จันทะยานี. ความสัมพันธ์ระหว่างสัญญาณอะคูสติกกับการสึกหรอของดอกสว่านในเหล็กกล้า SS400. วิทยานิพนธ์ปริญญามหาบัณฑิต ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, 2545.
- [8] Demuth, H., Beale, M., Hagan, M. Neural Network Toolbox™ 6. [Online]. 2008 Available from : http://www.mathworks.com/access/helpdesk/help/pdf_doc/nnet/nnet.pdf [2009, November 20]
- [9] Somkiat Tungjitsitjaroen. Development of Intelligent Identification of Cutting States by Spectrum Analysis for CNC turning. Journal of Advanced Mechanical Design, System, and Manufacturing Vol.2, No.3, 2008 : 366-377.
- [10] Somkiat Tungjitsitjaroen and Moriwaki, T. Intelligent monitoring and identification of cutting states of chips and chatter on CNC turning machine. Journal of Manufacturing Processes 2008.
- [11] Moriwaki, T. , Shibasaki, T. and Somkiat Tungjitsitjaroen. Development of in-process tool wear monitoring system for CNC turning. JSME International Journal

- Series C, Vol 47, No3, 2004.
- [12] Moriwaki, T. , Somkiat Tungjitsitjaroen, and Shibasaka, T. Development of intelligent monitoring and optimization of cutting process for CNC turning. International Journal of Computer Integrated Manufacturing 9(5), June, 2006.
 - [13] Moriwaki, T. , Mori, Y. Sensor fusion for in-process identification of cutting process based on neural network approach. Proceeding of the IMACS/SICE International Symposium Robotics, Mechatronics and Manufacturing systems 1992 : 245-250.
 - [14] Takata S. , Ahn, J.H. , Miki, M. , Miyao Y. , Sata,T. A Sound monitoring system for fault detection of machine and machining states. Annals Of the CIRP Vol. 35 1986.
 - [15] Xiaoli Li. A brief review : acoustic emission method for tool wear monitoring during turning. International Journal of Machine Tools & Manufacture 42 2002 : 157-165.
 - [16] Govekar, E., Gradisek, J., Grabec, I. Analysis of acoustic emission signals and monitoring of machining processes. Ultrasonics 38 2000 : 598-603.
 - [17] Inasaki, I. Application of acoustic emission sensor for monitoring machining processes. Ultrasonics 36 1998.
 - [18] Kopac, J., Sali, S. Tool wear monitoring during the turning process. Journal of Materials Processing Technology 2001.
 - [19] Jemielniek, K. and Otman, O. Tool failure detection based on analysis of acoustic emission signals. Journal of Materials Processing Technology 1998.
 - [20] Sikdar, S.K., Chen, M. Relationship between tool flank wear area and component forces in single point turning. Journal of Materials Processing Technology 2002.
 - [21] Uehara, K., Yuichi Kanda. Identification of chip formation mechanism through acoustic emission measurements. Annals of the CIRP Vol.33 1984.
 - [22] Chiou, R.Y., Liang,S.Y. Analysis of acoustic emission in chatter vibration with tool wear effect in turning. International Journal of Machine Tools & Manufacture 40 2000 : 927-941.
 - [23] Grzesik, W. Advanced Machining Processes of Metallic Materials. 1th Edition. Elsevier, 2008.



ภาควิชานวัตกรรม

ศูนย์วิทยทรัพยากร อุปกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ก
ตารางแสดงผลการทดลองที่เงื่อนไขของการตัดต่างๆ
สำหรับวิเคราะห์การสึกหรอของมีดกลึง

ศูนย์วิทยทรัพยากร
อุปกรณ์มหawiya ลัย

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂນາດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮັສມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປົ້ນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງງານ	
							ສັງຄູານເສີຍງ	ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ນ
100_0.10_0.25	0	0	67.59	35.75	77.19	11.1452	0.001479	0.00000761
	750	0.15	97.97	55.73	117.34	11.1452	0.001479	0.00000975
	1500	0.17	77.81	48.04	99.46	12.3514	0.003145	0.00001147
	2000	0.19	102.39	49.77	127.38	12.8334	0.003482	0.00001257
100_0.15_0.25	0	0	78.56	38.45	92.47	13.3201	0.005254	0.00000830
	750	0.16	102.26	50.49	132.21	10.2332	0.001186	0.00000941
	1500	0.17	106.82	58.18	123.83	12.8936	0.004892	0.00001172
	2000	0.20	119.91	66.20	159.09	12.9662	0.004970	0.00001213
100_0.15_1.50	0	0	150.29	342.17	556.53	16.7795	0.008396	0.00000864
	750	0.08	151.87	358.37	578.43	22.2463	0.006830	0.00001170
	1500	0.11	146.86	381.43	604.41	16.1832	0.003768	0.00002402
	2000	0.14	154.91	357.94	585.92	22.7292	0.009627	0.00002696
100_0.20_0.25	0	0	100.44	48.77	141.93	9.3151	0.002172	0.00000680
	750	0.13	120.35	55.63	159.10	9.3323	0.001736	0.00000816
	1500	0.15	123.80	62.11	157.57	8.8144	0.001730	0.00001713
	2000	0.17	136.04	66.14	168.89	11.7378	0.002878	0.00001936

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂາດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮ້າມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປົ່ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຊີ່ຍ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງຈານ	ສັງຄູານເສີຍງ ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ຳ
							ສັງຄູານເສີຍງ ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ຳ	
100_0.20_1.50	0	0.00	185.20	389.44	675.07	16.7617	0.010915	0.00000954
	750	0.08	175.19	390.59	715.38	20.6881	0.008296	0.00001872
	1500	0.10	179.10	405.26	736.34	20.2509	0.004636	0.00001459
	2000	0.12	165.99	387.02	729.28	21.3761	0.011158	0.00001902
100_0.25_0.25	0	0.00	109.61	41.93	145.10	9.0111	0.002661	0.00000744
	750	0.14	141.51	61.74	172.77	9.4454	0.001778	0.00000847
	1500	0.16	157.95	69.41	198.25	10.8717	0.001940	0.00001244
	2000	0.18	156.32	68.27	215.58	11.0756	0.003730	0.00001468
100_0.25_1.50	0	0.00	245.65	456.83	832.44	16.5938	0.008936	0.00001165
	750	0.09	237.54	470.97	876.80	18.4766	0.005423	0.00001512
	1500	0.10	220.35	456.33	871.25	18.1927	0.004943	0.00002317
	2000	0.11	215.35	438.13	867.05	18.6178	0.009652	0.00002610
100_0.25_1.75	0	0.00	267.56	555.35	997.63	19.3168	0.008714	0.00001019
	750	0.08	259.42	555.94	1011.04	23.8425	0.006283	0.00001572
	1500	0.10	254.41	560.35	1024.91	24.1471	0.008877	0.00002610
	2000	0.11	243.32	528.28	983.73	28.8794	0.029016	0.00002689

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລທະ (ລບ.ໜມ.)	ຂນາດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮັສມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປ້ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງຈານ	ສັງຄູານເສີຍງ ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ນ
							ສັງຄູານເສີຍງ	
100_0.25_2.00	0	0.00	268.69	606.23	1074.83	24.4860	0.011483	0.00000961
	750	0.07	267.03	651.42	1155.29	22.8655	0.007488	0.00000890
	1500	0.10	262.59	665.17	1185.30	30.7918	0.010210	0.00002610
	2000	0.11	257.45	624.84	1112.26	36.4623	0.041663	0.00002715
100_0.30_1.50	0	0.00	285.71	497.69	996.41	16.5778	0.007718	0.00000259
	750	0.07	290.54	532.02	1037.20	18.7041	0.005717	0.00000921
	1500	0.11	297.09	547.63	1057.58	19.7905	0.007751	0.00002461
	2000	0.13	291.82	510.44	1007.84	19.9699	0.008986	0.00002912
100_0.30_2.00	0	0.00	314.82	682.93	1322.23	22.9758	0.010865	0.00000915
	750	0.07	326.45	713.55	1350.02	27.2695	0.010838	0.00000958
	1500	0.09	317.24	724.41	1380.51	30.2681	0.009354	0.00002492
	2000	0.10	300.74	674.14	1321.76	31.4578	0.012881	0.00002856
150_0.10_0.25	0	0.00	66.18	36.14	72.36	21.4762	0.004512	0.00001254
	750	0.17	105.83	57.01	115.66	18.7280	0.001550	0.00000960
	1500	0.19	105.04	60.05	100.75	22.3391	0.004975	0.00001945
	2000	0.21	156.88	69.88	142.35	22.8210	0.005684	0.00002741

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລທະ (ລບ.ໜມ.)	ຂນາດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮ້າມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປ້ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງຈານ	
							ສັງຄູານເສີຍງ	ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ຳ
150_0.15_0.25	0	0.00	80.63	36.11	90.51	20.0064	0.006485	0.00000778
	750	0.15	93.17	53.23	113.28	20.4076	0.002708	0.00001197
	1500	0.16	116.21	62.78	128.97	20.9168	0.003271	0.00001434
	2000	0.18	125.74	64.81	136.49	22.8210	0.005684	0.00001567
150_0.15_0.50	0	0.00	117.03	101.46	182.63	26.9736	0.013776	0.00000820
	750	0.14	143.57	132.25	243.37	27.4029	0.006652	0.00001014
	1500	0.16	145.66	133.13	242.82	24.3423	0.003977	0.00003467
	2000	0.17	158.24	144.08	241.46	28.5860	0.008384	0.00003488
150_0.15_0.75	0	0.00	124.08	165.59	275.22	28.9905	0.026704	0.00000840
	750	0.13	137.37	196.83	344.86	29.6036	0.007196	0.00001083
	1500	0.15	140.22	194.88	331.33	31.4187	0.014241	0.00001737
	2000	0.17	142.11	197.73	348.41	35.1192	0.018293	0.00002017
150_0.15_1.00	0	0.00	138.81	236.29	376.74	34.4436	0.036655	0.00000807
	750	0.12	142.82	249.70	420.45	31.9689	0.014469	0.00001167
	1500	0.18	152.64	258.06	411.24	35.0396	0.013380	0.00001729
	2000	0.19	150.86	252.37	416.87	40.3976	0.012611	0.00001803

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	ขนาดสิกหรือ (มม.)	แรงรัศมี (นิวตัน)	แรงป้อนตัด (นิวตัน)	แรงตัดหลัก (นิวตัน)	ความแปรปรวนเฉลี่ย (สัญญาณความเร่ง)	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน	สัญญาณเสียง	อะคูสติก อีมิชั่น
150_0.15_1.50	0	0.00	146.06	306.55	518.13	46.1532	0.009358	0.00000843	
	750	0.11	162.93	327.46	570.64	41.4813	0.011266	0.00001090	
	1500	0.16	157.80	348.66	575.07	43.3069	0.016495	0.00003420	
	2000	0.18	159.69	329.09	563.05	44.3950	0.023735	0.00003867	
150_0.20_0.25	0	0.00	93.98	36.26	105.90	15.4114	0.003172	0.00000842	
	750	0.14	120.10	55.20	152.92	22.5683	0.011934	0.00000979	
	1500	0.16	131.33	63.44	156.40	22.5728	0.010153	0.00003269	
	2000	0.19	147.73	70.83	164.14	20.0126	0.005401	0.00004026	
150_0.20_0.50	0	0.00	131.39	91.19	199.50	22.3662	0.009226	0.00000788	
	750	0.12	157.97	129.33	267.67	27.4353	0.017770	0.00001119	
	1500	0.17	169.59	144.41	283.21	28.3673	0.019464	0.00005213	
	2000	0.18	165.12	145.81	312.04	28.5376	0.013258	0.00005716	
150_0.20_0.75	0	0.00	167.61	200.83	364.57	24.6963	0.014413	0.00000908	
	750	0.12	174.03	216.85	403.00	33.1027	0.013204	0.00001443	
	1500	0.16	172.28	212.39	400.75	33.6986	0.018706	0.00003512	
	2000	0.18	180.55	226.04	429.28	41.0892	0.019804	0.00003961	

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລທະ (ລບ.ໜມ.)	ຂະດສຶກໂຮງ (ມມ.)	ແຮງຮ້າມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປົ້ນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຊີ່ຍ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງຈານ	
							ສັງຄູານເສີຍງ	ອະຄູສຕິກ ອິມືສັ້ນ
150_0.20_1.00	0	0.00	162.90	236.32	434.21	28.1039	0.016628	0.00000880
	750	0.11	161.12	266.37	498.56	36.6625	0.033242	0.00001208
	1500	0.16	174.18	277.24	506.21	40.1725	0.032854	0.00003269
	2000	0.18	179.17	275.30	518.65	33.9521	0.031011	0.00004001
150_0.20_1.50	0	0.00	176.76	334.46	633.14	33.5732	0.021824	0.00001240
	750	0.08	171.58	361.91	672.73	47.7784	0.041151	0.00001273
	1500	0.13	175.48	373.52	695.79	50.3366	0.036192	0.00006027
	2000	0.16	184.36	368.20	711.99	40.4967	0.038637	0.00005932
150_0.25_0.25	0	0.00	110.45	41.49	132.30	16.5475	0.005798	0.00000854
	750	0.15	155.89	65.04	187.86	19.0987	0.004161	0.00001033
	1500	0.17	162.05	73.58	209.02	21.8276	0.009403	0.00002809
	2000	0.19	166.67	67.74	191.80	22.8755	0.009952	0.00004951
150_0.25_0.50	0	0.00	162.43	124.59	279.79	24.2210	0.025484	0.00000878
	750	0.13	182.11	148.90	338.60	27.8506	0.012421	0.00001159
	1500	0.16	185.44	151.56	335.78	28.2658	0.019529	0.00003122
	2000	0.17	179.82	150.97	358.09	28.0918	0.020132	0.00003347

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂນາດສຶກໂຮງ (ມມ.)	ແຮງຮັສມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປຶ້ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດໜັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຊີ່ຍ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງຈານ	ສ້າງຄູານເສີຍງ ອະຄູສຕຒກ ອົມືສ້ັນ
							ສ້າງຄູານເສີຍງ	
150_0.25_0.75	0	0.00	189.68	213.77	424.17	27.0691	0.035712	0.00000919
	750	0.11	202.49	234.61	469.37	28.3832	0.020514	0.00001208
	1500	0.16	196.07	226.39	476.04	32.8581	0.023737	0.00002434
	2000	0.18	194.47	226.08	496.94	37.1444	0.023937	0.00002626
150_0.25_1.00	0	0.00	199.81	284.16	554.96	28.7640	0.022656	0.00000919
	750	0.09	203.27	297.28	599.28	29.4270	0.012794	0.00001228
	1500	0.14	203.85	298.56	590.80	37.3645	0.029710	0.00002985
	2000	0.16	221.57	300.25	609.26	38.8516	0.029868	0.00003560
150_0.25_1.50	0	0.00	206.59	377.83	761.01	33.3082	0.038822	0.00001563
	750	0.08	213.25	421.31	839.62	37.4031	0.022658	0.00001283
	1500	0.11	211.05	414.07	829.89	40.1317	0.040442	0.00005608
	2000	0.14	207.96	403.84	843.31	42.8496	0.046125	0.00006112
150_0.25_1.75	0	0.00	236.68	487.21	932.19	43.7659	0.055328	0.00001633
	750	0.08	245.08	509.30	977.01	46.3894	0.031993	0.00001916
	1500	0.10	236.20	511.17	955.78	51.1048	0.070169	0.00008045
	2000	0.12	220.37	494.76	945.79	55.8945	0.112302	0.00008136

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂະດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮ້າສົມ (ນິວຕັນ)	ແຮງປ້ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປັກຕົວພລັງງານ	
							ສ້າງຄູານເສີຍງ	ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ຳນ
150_0.25_2.00	0	0.00	245.18	541.21	1033.60	44.7113	0.053130	0.00001462
	750	0.08	254.47	592.90	1095.09	73.2316	0.091138	0.00001774
	1500	0.10	245.19	591.42	1109.17	76.2876	0.059166	0.00008703
	2000	0.13	230.37	562.54	1069.85	79.0153	0.179210	0.00009005
150_0.30_1.50	0	0.00	259.27	447.56	944.47	29.6485	0.039414	0.00000244
	750	0.08	268.56	469.08	969.58	33.1246	0.027066	0.00002064
	1500	0.10	258.75	479.23	987.01	34.6091	0.024282	0.00001446
	2000	0.11	236.27	447.60	976.92	38.9427	0.067939	0.00002115
150_0.30_2.00	0	0.00	294.67	628.89	1244.71	49.2387	0.091461	0.00001562
	750	0.07	296.93	641.81	1299.72	78.0825	0.427541	0.00001341
	1500	0.09	311.20	650.16	1300.26	70.7193	0.057605	0.00002093
	2000	0.11	301.13	632.96	1285.09	67.1314	0.097294	0.00002743
200_0.10_0.25	0	0.00	69.45	35.22	55.24	34.2781	0.005425	0.00001304
	750	0.15	116.31	66.68	101.99	32.2491	0.001966	0.00001523
	1500	0.18	114.71	71.74	104.43	28.5167	0.007763	0.00001985
	2000	0.22	161.03	109.05	146.66	28.1219	0.012526	0.00002101

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂນາດສຶກໂຮງ (ມມ.)	ແຮງຮັສມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປ້ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດໜັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຊີ່ຍ (ສັງຄູານຄວາມເຮົ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງຈານ	ສັງຄູານເສີຍງ ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ຳ
							ສັງຄູານເສີຍງ	
200_0.15_0.25	0	0.00	78.15	34.93	84.03	22.4793	0.002648	0.00001432
	750	0.15	111.39	50.03	121.15	29.3357	0.002367	0.00001444
	1500	0.18	122.67	59.25	131.10	22.8610	0.002071	0.00003032
	2000	0.19	163.69	62.87	131.30	26.0708	0.005326	0.00003954
200_0.15_0.50	0	0.00	118.04	94.45	166.70	29.5435	0.015540	0.00001421
	750	0.15	147.35	110.62	208.68	37.3033	0.014155	0.00001674
	1500	0.17	146.34	129.19	230.33	34.8633	0.016296	0.00002590
	2000	0.19	157.46	137.84	221.04	39.7025	0.018686	0.00002865
200_0.15_0.75	0	0.00	134.47	159.06	259.39	35.8712	0.025160	0.00001477
	750	0.16	165.67	179.49	302.53	45.1599	0.030256	0.00001610
	1500	0.18	146.11	190.97	331.57	43.0550	0.019788	0.00002944
	2000	0.19	162.40	192.39	343.49	58.7908	0.025823	0.00003467
200_0.15_1.00	0	0.00	124.07	205.46	348.37	36.0824	0.024592	0.00001459
	750	0.15	151.14	224.60	390.45	39.0829	0.009093	0.00001762
	1500	0.17	135.50	219.86	392.96	34.7951	0.011803	0.00002162
	2000	0.19	174.32	210.19	388.16	55.3553	0.012883	0.00002830

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	ขนาดสิกหรอ (มม.)	แรงรัศมี (นิวตัน)	แรงป้อนตัด (นิวตัน)	แรงตัดหลัก (นิวตัน)	ความแปรปรวนเฉลี่ย (สัญญาณความเร่ง)	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน	
							สัญญาณเสียง	อะคูสติก อิมิชั่น
200_0.15_1.50	0	0.00	130.54	276.87	487.34	35.5209	0.015972	0.00001580
	750	0.13	145.49	300.73	553.99	47.5650	0.007344	0.00001803
	1500	0.16	149.10	318.35	557.67	46.0964	0.020204	0.00002074
	2000	0.17	141.97	278.85	528.82	77.8292	0.020294	0.00002111
200_0.20_0.25	0	0.00	95.46	45.16	125.73	20.9441	0.003043	0.00000200
	750	0.14	117.37	57.02	156.77	27.3755	0.002663	0.00001666
	1500	0.17	122.85	58.97	150.49	20.6506	0.002202	0.00002021
	2000	0.18	137.66	61.31	179.78	22.1189	0.008107	0.00002020
200_0.20_0.50	0	0.00	118.25	99.48	219.20	35.9586	0.022719	0.00000236
	750	0.12	138.67	104.40	235.41	36.9077	0.021418	0.00001969
	1500	0.14	150.60	130.19	275.82	37.0302	0.036954	0.00002642
	2000	0.16	154.83	142.68	278.78	46.8837	0.062615	0.00002798
200_0.20_0.75	0	0.00	150.81	171.96	322.48	39.9113	0.027787	0.00000212
	750	0.13	177.26	201.19	364.49	51.4696	0.050986	0.00001784
	1500	0.18	185.49	217.35	401.71	53.5974	0.051657	0.00002859
	2000	0.20	188.06	219.91	419.75	58.6029	0.060220	0.00002991

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	ขนาดสีกหรือ (มม.)	แรงรัศมี (นิวตัน)	แรงป้อนตัด (นิวตัน)	แรงตัดหลัก (นิวตัน)	ความแปรปรวนเฉลี่ย (สัญญาณความเร่ง)	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน	
							สัญญาณเสียง	อะคูสติก อิมิชั่น
200_0.20_1.00	0	0.00	156.18	233.45	433.81	42.2959	0.032430	0.00001240
	750	0.11	169.30	251.70	475.69	53.0488	0.032874	0.00001958
	1500	0.17	191.83	280.00	506.44	53.8863	0.026680	0.00002168
	2000	0.19	187.19	279.77	527.33	59.1084	0.083408	0.00002216
200_0.20_1.50	0	0.00	169.96	329.49	624.93	50.3150	0.051011	0.00001502
	750	0.10	180.35	351.57	676.56	61.5277	0.016174	0.00001952
	1500	0.15	194.62	375.75	686.99	54.0515	0.015594	0.00002307
	2000	0.19	208.33	346.22	669.18	70.6374	0.035279	0.00002678
200_0.25_0.25	0	0.00	117.06	50.64	151.60	22.7471	0.005635	0.00000218
	750	0.15	152.37	61.52	186.63	28.2481	0.003947	0.00001693
	1500	0.17	150.74	62.25	191.02	24.9330	0.003105	0.00002654
	2000	0.18	152.97	68.09	209.48	28.0262	0.007364	0.00002780
200_0.25_0.50	0	0.00	149.29	113.62	264.44	38.9563	0.057953	0.00000226
	750	0.12	168.90	137.12	323.97	44.2449	0.031922	0.00001755
	1500	0.15	185.39	146.82	319.73	50.5594	0.032997	0.00003209
	2000	0.18	180.16	142.36	345.93	49.1984	0.068803	0.00003415

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	ขนาดสิกหรือ (มม.)	แรงรัศมี (นิวตัน)	แรงป้อนตัด (นิวตัน)	แรงตัดหลัก (นิวตัน)	ความแปรปรวนเฉลี่ย (สัญญาณความเร่ง)	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน	สัญญาณเสียง อะคูสติก อิมิชั่น
							สัญญาณเสียง	
200_0.25_0.75	0	0.00	175.73	193.13	400.66	40.8480	0.035880	0.00000244
	750	0.12	195.67	225.76	478.99	48.6056	0.031329	0.00001835
	1500	0.16	201.50	230.83	462.25	49.6668	0.033330	0.00003809
	2000	0.18	203.42	224.88	471.84	59.1123	0.176023	0.00004095
200_0.25_1.00	0	0.00	178.83	254.05	525.98	41.5477	0.047178	0.00000248
	750	0.12	205.98	288.89	585.16	55.4696	0.039418	0.00001696
	1500	0.16	204.41	299.07	597.88	53.8198	0.041165	0.00003470
	2000	0.18	211.33	290.82	568.08	66.0759	0.093315	0.00003711
200_0.25_1.50	0	0.00	206.80	374.88	760.73	45.9209	0.053633	0.00000231
	750	0.09	213.46	403.46	831.10	59.7323	0.044297	0.00001782
	1500	0.14	240.36	421.04	838.61	62.5579	0.034424	0.00002426
	2000	0.17	233.84	417.97	847.15	61.5050	0.072903	0.00003004
200_0.25_1.75	0	0.00	232.09	460.78	916.57	60.1875	0.077846	0.00000266
	750	0.09	244.52	478.41	931.06	73.2252	0.066031	0.00001985
	1500	0.14	275.04	523.86	1001.00	85.2969	0.098459	0.00002738
	2000	0.16	259.27	514.29	991.82	87.7414	0.094516	0.00002987

ເງື່ອນໄຂກາຮົດຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໂທ (ລບ.ໜມ.)	ຂະດສຶກໂຮງ (ມມ.)	ແຮງຮ້າມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປຶ້ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດໜັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອ (ສ້າງໝາຜັນຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງງານ	
							ສ້າງໝາຜັນເສີຍງ	ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ັນ
200_0.25_2.00	0	0.00	233.56	512.04	1003.89	60.4849	0.074062	0.00001544
	750	0.08	273.23	558.37	1066.48	88.9926	0.057949	0.00001890
	1500	0.11	302.28	585.36	1100.60	89.8927	0.039081	0.00001987
	2000	0.13	283.08	563.36	1070.69	101.9482	0.204694	0.00002361
200_0.30_1.50	0	0.00	256.60	434.42	926.23	42.5088	0.054589	0.00000255
	750	0.10	266.52	461.74	954.68	53.3941	0.045188	0.00002127
	1500	0.14	291.59	478.70	983.91	56.3940	0.059706	0.00002153
	2000	0.17	296.26	472.86	970.38	58.3998	0.093328	0.00002256
200_0.30_2.00	0	0.00	286.71	585.77	1192.13	66.7601	0.149180	0.00001635
	750	0.08	286.22	622.24	1272.28	115.3194	0.154646	0.00001863
	1500	0.10	320.52	653.19	1298.18	102.9712	0.144522	0.00002132
	2000	0.14	326.25	632.45	1295.67	98.5056	0.180354	0.00002840
250_0.10_0.25	0	0.00	88.70	45.73	74.86	47.6543	0.006085	0.00001322
	750	0.17	124.69	53.46	97.07	23.4711	0.002191	0.00001544
	1500	0.19	108.93	53.97	96.07	34.7998	0.010828	0.00001992
	2000	0.20	117.33	62.78	128.81	28.0581	0.008466	0.20040000

ເງື່ອນໄຂກາຮົດຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປຣິມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂນາດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮັສມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປຶ້ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອຍ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງງານ	
							ສັງຄູານເສີຍງ	ອະຄູສຕິກ ອືມືສັ້ນ
250_0.15_0.25	0	0.00	84.37	42.73	100.41	28.2135	0.003802	0.00001286
	750	0.16	113.08	40.22	84.24	35.5748	0.007106	0.00001625
	1500	0.18	120.47	55.50	131.81	33.0223	0.003062	0.00002886
	2000	0.19	133.55	63.60	149.55	34.3653	0.005665	0.00003456
250_0.15_0.50	0	0.00	105.58	94.17	173.97	40.3405	0.013738	0.00000248
	750	0.14	134.23	118.72	204.97	59.5805	0.018376	0.00001698
	1500	0.17	129.08	105.31	207.17	39.3329	0.011589	0.00002442
	2000	1.80	174.48	122.88	221.41	53.4866	0.020412	0.00002665
250_0.15_0.75	0	0.00	125.37	151.83	257.89	52.5950	0.022619	0.00000236
	750	0.16	164.00	177.09	296.91	68.3489	0.027386	0.00001688
	1500	0.19	166.86	182.24	309.23	47.8482	0.009843	0.00002051
	2000	0.20	183.96	198.45	315.80	79.2694	0.014681	0.00002152
250_0.15_1.00	0	0.00	127.06	192.98	325.97	50.1328	0.020363	0.00001742
	750	0.16	157.75	221.21	370.79	75.3377	0.027902	0.00001751
	1500	0.18	159.34	206.15	384.80	47.1618	0.010782	0.00002113
	2000	0.20	170.30	238.18	392.27	76.7051	0.012760	0.00002654

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂນາດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮັສມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປົ້ນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງງານ	ສັງຄູານເສີຍງ ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ນ
							ສັງຄູານເສີຍງ	
250_0.15_1.50	0	0.00	144.67	289.89	496.87	62.4138	0.015052	0.00000242
	750	0.11	167.06	327.21	533.20	104.0179	0.027707	0.00001994
	1500	0.18	186.55	305.03	549.32	80.7040	0.012231	0.00002376
	2000	0.20	200.34	350.47	552.25	94.8164	0.013922	0.00002521
250_0.20_0.25	0	0.00	98.61	41.95	112.15	35.4974	0.004575	0.00000195
	750	0.15	130.62	45.04	129.38	38.4317	0.003042	0.00001623
	1500	0.17	136.21	64.80	155.63	33.9702	0.003658	0.00005117
	2000	0.18	154.60	72.19	180.48	43.2590	0.009024	0.00004067
250_0.20_0.50	0	0.00	133.83	109.84	229.22	50.1279	0.039672	0.00001263
	750	0.14	172.74	128.30	247.44	56.7811	0.015787	0.00001664
	1500	0.16	163.91	138.78	278.57	45.3574	0.014182	0.00002037
	2000	0.18	186.75	145.23	276.59	61.5833	0.047600	0.00002508
250_0.20_0.75	0	0.00	151.21	184.35	345.01	62.0423	0.086629	0.00000254
	750	0.15	193.28	209.64	382.80	60.2135	0.028203	0.00001864
	1500	0.17	193.36	227.33	397.32	57.2302	0.045106	0.00012191
	2000	0.19	196.86	222.37	414.78	80.9054	0.050794	0.00014013

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	ขนาดสิกหรือ (มม.)	แรงรัศมี (นิวตัน)	แรงป้อนตัด (นิวตัน)	แรงตัดหลัก (นิวตัน)	ความแปรปรวนเฉลี่ย (สัญญาณความเร่ง)	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน	
							สัญญาณเสียง	อะคูสติก อิมิชั่น
250_0.20_1.00	0	0.00	152.29	233.99	440.73	58.2900	0.060853	0.00001342
	750	0.14	199.02	266.23	481.88	74.1017	0.015970	0.00001826
	1500	0.16	184.77	241.38	476.96	54.3349	0.015207	0.00011178
	2000	0.18	185.62	258.89	503.69	73.1308	0.030280	0.00011459
250_0.20_1.50	0	0.00	170.13	334.06	636.45	66.3652	0.039406	0.00001235
	750	0.11	199.29	363.81	671.41	76.0202	0.013603	0.00001712
	1500	0.17	207.01	371.72	699.28	65.4342	0.017795	0.00011465
	2000	0.19	220.95	376.50	693.21	85.8345	0.015410	0.00014112
250_0.25_0.25	0	0.00	117.28	49.11	146.38	36.7078	0.005255	0.00001565
	750	0.14	161.21	61.45	171.98	38.2797	0.005384	0.00001613
	1500	0.16	162.06	67.07	176.68	43.0763	0.004256	0.00003698
	2000	0.17	154.39	63.85	196.27	44.9171	0.006716	0.00004002
250_0.25_0.50	0	0.00	154.50	123.56	284.13	59.3377	0.066256	0.00001359
	750	0.14	195.68	145.98	317.19	57.1520	0.069970	0.00002140
	1500	0.16	206.65	160.67	337.34	58.6462	0.030566	0.00003560
	2000	0.18	208.58	153.27	324.85	58.8306	0.036302	0.00002900

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂາດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮ້າມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປ້ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງງານ	ສັງຄູານເສີຍງ ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ນ
							ສັງຄູານເສີຍງ	
250_0.25_0.75	0	0.00	188.00	208.76	425.23	74.7944	0.187506	0.00000244
	750	0.15	247.09	250.98	470.34	91.0225	0.182394	0.00001889
	1500	0.18	265.18	272.33	481.46	95.8796	0.178593	0.00003391
	2000	0.21	168.10	237.06	463.09	71.5834	0.049046	0.00004112
250_0.25_1.00	0	0.00	190.01	254.95	525.49	75.0830	0.133065	0.00000304
	750	0.12	210.85	290.71	570.11	74.9789	0.112736	0.00002040
	1500	0.20	267.87	337.64	613.99	76.8028	0.074826	0.00002047
	2000	0.22	282.05	315.60	578.01	79.5173	0.080222	0.00004100
250_0.25_1.50	0	0.00	202.07	369.49	770.73	67.6902	0.107026	0.00001690
	750	0.10	230.42	403.08	792.80	77.9684	0.086457	0.00002074
	1500	0.15	265.00	437.40	831.70	70.8262	0.024836	0.00003170
	2000	0.19	273.81	457.58	822.62	87.5375	0.032819	0.00003798
250_0.25_1.75	0	0.00	225.64	442.20	895.24	84.2648	0.073355	0.00000837
	750	0.09	246.96	467.07	908.88	97.8741	0.078342	0.00002472
	1500	0.16	252.42	538.45	972.97	122.3906	0.034149	0.00002348
	2000	0.19	270.29	532.69	963.13	96.6658	0.036296	0.00003001

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	ขนาดสีกหรือ (มม.)	แรงรัศมี (นิวตัน)	แรงป้อนตัด (นิวตัน)	แรงตัดหลัก (นิวตัน)	ความแปรปรวนเฉลี่ย (สัญญาณความเร่ง)	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน	
							สัญญาณเสียง	อะคูสติก อิมิชั่น
250_0.25_2.00	0	0.00	230.70	482.85	974.69	95.7147	0.089489	0.00000314
	750	0.09	250.88	548.26	1079.04	102.9245	0.055708	0.00001445
	1500	0.14	302.41	594.88	1117.38	117.5182	0.043662	0.00002475
	2000	0.17	219.10	526.47	1023.52	135.2812	0.187743	0.00002786
250_0.30_1.50	0	0.00	226.29	366.54	887.93	64.2736	0.104819	0.00000291
	750	0.13	258.21	404.54	940.00	80.1526	0.046336	0.00002687
	1500	0.21	500.61	599.76	1016.78	148.2938	0.083822	0.00002218
	2000	มีดแทกหัก	-	-	-	-	-	-
250_0.30_2.00	0	0.00	292.92	597.08	1216.54	110.4156	0.271353	0.00001752
	750	0.10	312.32	641.10	1281.41	129.7179	0.155943	0.00002475
	1500	0.12	333.27	672.67	1306.07	151.3452	0.112867	0.00003951
	2000	มีดแทกหัก	-	-	-	-	-	-
300_0.10_0.25	0	0.00	78.40	46.08	81.92	69.9052	0.007571	0.00001474
	750	0.18	158.27	80.81	104.94	56.2080	0.003191	0.00001645
	1500	0.21	126.39	60.71	105.12	54.3898	0.011150	0.00002033
	2000	0.23	165.87	92.81	120.30	58.7339	0.012832	0.00002323

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂນາດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮັສມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປົ້ນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອຍ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງຈານ	ສັງຄູານເສີຍງ ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ຳ
							ສັງຄູານເສີຍງ	
300_0.15_0.25	0	0.00	97.27	46.80	112.89	51.5047	0.005976	0.00001018
	750	0.16	139.40	70.59	123.98	63.6003	0.002779	0.00001659
	1500	0.19	118.44	60.29	133.20	57.0888	0.008269	0.00002122
	2000	0.20	139.29	70.39	138.91	61.4948	0.009272	0.00002514
300_0.15_1.50	0	0.00	136.45	283.74	485.87	87.9577	0.022293	0.00000258
	750	0.16	207.64	335.21	540.47	142.0304	0.018739	0.00001865
	1500	0.20	215.46	344.14	534.76	96.7096	0.016452	0.00002161
	2000	0.21	230.60	362.55	566.56	160.2413	0.014457	0.00002610
300_0.20_0.25	0	0.00	95.84	47.01	132.20	51.7880	0.006971	0.00001054
	750	0.17	190.23	79.85	175.55	59.8762	0.004080	0.00001652
	1500	0.21	202.77	80.14	161.48	60.9658	0.005832	0.00002066
	2000	0.22	216.32	85.57	179.94	60.0561	0.006862	0.00002103
300_0.20_1.50	0	0.00	162.11	287.51	602.02	85.9657	0.039225	0.00000306
	750	0.15	225.51	315.84	645.74	135.3432	0.024446	0.00002073
	1500	0.18	240.06	326.72	687.59	90.0061	0.016752	0.00014496
	2000	0.19	209.99	389.04	677.75	113.6739	0.024019	0.00015690

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂາດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮ້າມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປ້ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພລັງຈານ	ສັງຄູານເສີຍງ ອະຄູສຕິກ ອົມືສ້ຳ
							ສັງຄູານເສີຍງ	
300_0.25_0.25	0	0.00	108.97	46.27	137.31	50.9662	0.005831	0.00001026
	750	0.17	184.48	59.27	180.25	44.8824	0.004393	0.00001360
	1500	0.19	215.42	79.42	183.74	57.8716	0.006507	0.00002586
	2000	0.20	242.48	79.17	199.58	58.4337	0.010905	0.00002664
300_0.25_1.50	0	0.00	191.51	343.83	749.75	86.4895	0.075735	0.00001838
	750	0.16	263.07	389.74	791.07	102.4722	0.038954	0.00002033
	1500	0.20	224.98	417.42	788.40	89.9517	0.023934	0.00003029
	2000	0.22	250.48	473.70	846.62	126.2920	0.052336	0.00003209
300_0.25_1.75	0	0.00	209.11	414.26	857.54	96.6968	0.073011	0.00001738
	750	0.11	273.72	478.90	913.41	112.8762	0.046376	0.00002330
	1500	0.28	478.02	834.63	1035.38	171.0782	0.024245	0.00003428
	2000	ມືດແຕກຫັກ	-	-	-	-	-	-
300_0.25_2.00	0	0.00	238.52	491.21	1006.80	136.4002	0.079103	0.00000404
	750	0.09	296.60	550.63	1056.62	149.3570	0.060288	0.00001422
	1500	0.23	426.93	794.86	1106.96	373.4781	0.024503	0.00003278
	2000	ມືດແຕກຫັກ	-	-	-	-	-	-

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຂນາດສຶກຫຮອ (ມມ.)	ແຮງຮ້າມີ (ນິວຕັນ)	ແຮງປ້ອນຕັດ (ນິວຕັນ)	ແຮງຕັດຫລັກ (ນິວຕັນ)	ຄວາມແປປປຽນເຈລື່ອ (ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ)	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣັມພັດງານ	
							ສັງຄູານເສີຍງ	ອະຄູສຕິກ ອົມືສັ້ນ
300_0.30_1.50	0	0.00	221.53	374.59	886.46	80.2512	0.127448	0.00000334
	750	0.14	287.31	394.45	905.15	103.9830	0.041291	0.00002002
	1500	ມືດແຕກຫັກ	-	-	-	-	-	-
	2000	ມືດແຕກຫັກ	-	-	-	-	-	-
300_0.30_2.00	0	0.00	275.83	577.83	1199.17	122.8381	0.153931	0.00001724
	750	0.13	314.40	633.98	1252.02	114.5331	0.174767	0.00002401
	1500	ມືດແຕກຫັກ	-	-	-	-	-	-
	2000	ມືດແຕກຫັກ	-	-	-	-	-	-

ภาคผนวก ข

ตารางแสดงผลการทดลองที่เงื่อนไขของการตัดต่างๆ
สำหรับวิเคราะห์รูปแบบของเศษโลหะ

ศูนย์วิทยทรัพยากร
อุปกรณ์มหawiทยาลัย

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປັກຕົກຮັມພັງງານ					ສ່ວນເປີຍເບນມາຕຣູນ ອະຄູສຕິກ ອິມິສັ້ນ
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປໍ່ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ	ສັງຄູານເສີຍງ	
100_0.10_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	7.2641	5.2813	2.2328	0.0019	0.0039	0.00224
	750	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	2.7794	1.5899	1.0783	0.0014	0.0017	0.00619
	1500	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	27.7318	15.6997	5.2649	0.0053	0.0048	0.00919
	2000	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	5.5695	5.2683	3.9761	0.0016	0.0010	0.00975
100_0.15_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	5.2194	4.8829	2.6252	0.0010	0.0045	0.00393
	750	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	1.1787	0.8502	0.9237	0.0010	0.0015	0.00700
	1500	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	30.6111	24.1080	5.8265	0.0066	0.0053	0.00672
	2000	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	6.7469	4.8694	3.0924	0.0013	0.0017	0.00660
100_0.15_1.50	0	ແບບແຕກໜັກ	86.6079	185.8879	62.3074	0.0248	0.0119	0.12444
	750	ແບບແຕກໜັກ	139.7921	257.7546	136.8524	0.1545	0.0177	0.01808
	1500	ແບບແຕກໜັກ	140.4475	264.9676	85.8100	0.0512	0.0142	0.01163
	2000	ແບບແຕກໜັກ	72.4214	241.5113	64.6923	0.0254	0.0140	0.01248
100_0.20_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	3.5750	3.1305	2.9349	0.0018	0.0032	0.01136
	750	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	1.9988	1.1072	0.9505	0.0012	0.0018	0.00738
	1500	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	1.7309	1.3798	0.9602	0.0012	0.0022	0.00857
	2000	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	3.6091	2.8209	2.6248	0.0014	0.0016	0.00701

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜານແນ່ນຂອງສປັກຕົກພັກງານ					ສ່ວນເປີຍເບນມາຕຣູນ ອະຄູສຕິກ ອິມິສັ້ນ
			ແຮງຮົມຟີ	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດຫລັກ	ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ	ສັງຄູານເສີຍ	
100_0.20_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	96.2403	241.8206	117.4988	0.0477	0.0195	0.26864
	750	ແບບແຕກຫັກ	140.4113	343.4861	217.1159	0.2156	0.0128	0.03843
	1500	ແບບແຕກຫັກ	187.9595	347.7854	150.2654	0.0989	0.0168	0.02186
	2000	ແບບແຕກຫັກ	217.6358	527.3588	231.1326	0.1335	0.0184	0.01634
100_0.25_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	2.9515	2.4413	1.8116	0.0010	0.0033	0.01130
	750	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	2.0435	1.2871	1.0550	0.0013	0.0020	0.00914
	1500	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	3.2141	2.2762	1.2107	0.0011	0.0030	0.00648
	2000	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	2.8657	1.8733	2.4429	0.0026	0.0020	0.01014
100_0.25_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	240.9370	378.7772	193.4804	0.0765	0.0304	0.14691
	750	ແບບແຕກຫັກ	238.2590	387.0427	325.6749	0.3862	0.0106	0.01076
	1500	ແບບແຕກຫັກ	224.3410	291.6171	173.0316	0.1445	0.0098	0.01131
	2000	ແບບແຕກຫັກ	292.8275	543.4354	274.3117	0.1714	0.0109	0.01149
100_0.25_1.75	0	ແບບແຕກຫັກ	525.9871	632.9945	347.4315	0.1531	0.0323	0.12936
	750	ແບບແຕກຫັກ	624.4267	573.1346	609.1112	0.8031	0.0182	0.03810
	1500	ແບບແຕກຫັກ	404.0565	388.8382	272.4925	0.2150	0.0179	0.01162
	2000	ແບບແຕກຫັກ	366.8490	397.7293	276.9714	0.1374	0.0339	0.01228

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	รูปแบบของ เศษโลหะ	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน					ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน อะคูสติก อิมิชั่น
			แรงรัศมี	แรงป้อนตัด	แรงตัดหลัก	สัญญาณความเร่ง	สัญญาณเสียง	
100_0.25_2.00	0	แบบแทกหัก	627.3795	830.4338	319.5736	0.1760	0.0322	0.03268
	750	แบบแทกหัก	972.2871	980.3348	1116.8042	1.3486	0.0172	0.02433
	1500	แบบแทกหัก	292.6866	306.3866	214.5635	1.1644	0.0194	0.01162
	2000	แบบแทกหัก	502.1133	531.1421	492.1529	0.2391	0.0490	0.01365
100_0.30_1.50	0	แบบแทกหัก	715.8663	718.7713	544.9841	0.2101	0.0177	0.15932
	750	แบบแทกหัก	1228.835	894.7342	1230.6670	1.5013	0.0144	0.00840
	1500	แบบแทกหัก	603.7822	595.0293	360.3639	0.2378	0.0144	0.01300
	2000	แบบแทกหัก	714.6402	857.3624	472.5986	0.2779	0.0125	0.01173
100_0.30_2.00	0	แบบแทกหัก	1199.145	973.2609	640.8812	0.3637	0.0484	0.06728
	750	แบบแทกหัก	2040.443	1460.0387	2016.4169	2.3857	0.0118	0.04209
	1500	แบบแทกหัก	885.1154	550.6719	676.8092	0.4479	0.0299	0.01142
	2000	แบบแทกหัก	752.8993	712.1381	383.1239	0.2031	0.0164	0.01139
150_0.10_0.25	0	แบบต่อเนื่อง	2.5979	2.1273	1.6409	0.0007	0.0040	0.00225
	750	แบบต่อเนื่อง	4.7839	2.8796	1.1949	0.0036	0.0026	0.00709
	1500	แบบต่อเนื่อง	21.8472	12.8070	3.6555	0.0035	0.0064	0.00744
	2000	แบบต่อเนื่อง	15.7719	7.0807	2.3109	0.0007	0.0029	0.00922

ເງື່ອນໄຂກາຮົດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕົກລົກທະ (ລບ.ໜມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍລົກທະ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປ ຕັ້ງພັດງານ					ສ່ວນເປີຍເບັນມາຕຽບ
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປໍອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັງຄູານຄວາມເຮິ່ງ	ສັງຄູານເສີຍງ	
150_0.15_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	4.5369	4.8122	1.7270	0.0042	0.0052	0.00202
	750	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	2.0229	0.8569	0.6571	0.0049	0.0022	0.00873
	1500	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	2.8580	1.9686	0.8012	0.0026	0.0029	0.00754
	2000	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	2.5332	1.3667	2.3069	0.0011	0.0015	0.00825
150_0.15_0.50	0	ແບບແຕກຫັກ	13.1774	14.2468	7.8635	0.0040	0.0178	0.04394
	750	ແບບແຕກຫັກ	12.1103	8.7569	4.8545	0.1342	0.0115	0.16310
	1500	ແບບແຕກຫັກ	11.4632	6.3334	4.3393	0.0063	0.0130	0.02294
	2000	ແບບແຕກຫັກ	11.0898	7.6722	5.9694	0.0047	0.0104	0.03085
150_0.15_0.75	0	ແບບແຕກຫັກ	25.0393	31.7689	16.1707	0.0083	0.0194	0.03315
	750	ແບບແຕກຫັກ	24.4690	19.4918	10.9338	0.0329	0.0168	0.07337
	1500	ແບບແຕກຫັກ	13.2914	18.4836	10.2926	0.0075	0.0144	0.01145
	2000	ແບບແຕກຫັກ	15.6273	30.7594	12.3654	0.0077	0.0153	0.01515
150_0.15_1.00	0	ແບບແຕກຫັກ	48.0975	65.7502	23.7267	0.0141	0.0225	0.03641
	750	ແບບແຕກຫັກ	24.3439	47.2780	26.2661	0.0450	0.0181	0.07377
	1500	ແບບແຕກຫັກ	19.2776	45.6885	19.0311	0.0128	0.0081	0.01007
	2000	ແບບແຕກຫັກ	22.9495	47.8334	22.1528	0.0071	0.0142	0.02237

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	รูปแบบของ เศษโลหะ	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน					ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน อะคูสติก อิมิชั่น
			แรงรัศมี	แรงป้อนตัด	แรงตัดหลัก	สัญญาณความเร่ง	สัญญาณเสียง	
150_0.15_1.50	0	แบบแทกหัก	92.4517	85.6998	27.8015	0.0187	0.0379	0.06683
	750	แบบแทกหัก	36.6994	43.3425	34.7194	0.0981	0.0162	0.04247
	1500	แบบแทกหัก	45.8772	47.0902	26.0125	0.0346	0.0140	0.01292
	2000	แบบแทกหัก	50.9137	80.9117	29.0700	0.0233	0.0129	0.01632
150_0.20_0.25	0	แบบต่อเนื่อง	2.5652	1.9334	4.4118	0.0016	0.0036	0.00287
	750	แบบต่อเนื่อง	10.9083	5.6574	1.8811	0.0076	0.0013	0.01290
	1500	แบบต่อเนื่อง	13.7216	8.0882	2.4860	0.0037	0.0085	0.01318
	2000	แบบต่อเนื่อง	3.2771	1.8870	2.1742	0.0010	0.0020	0.01385
150_0.20_0.50	0	แบบแทกหัก	53.6584	63.3940	42.0214	0.0134	0.0125	0.13236
	750	แบบแทกหัก	28.6270	13.9821	11.2410	0.0248	0.0315	0.08222
	1500	แบบแทกหัก	33.5581	26.9418	12.0043	0.0199	0.0421	0.01699
	2000	แบบแทกหัก	7.7564	4.6890	4.3355	0.0163	0.0244	0.02245
150_0.20_0.75	0	แบบแทกหัก	16.7763	16.4500	13.4547	0.0193	0.0660	0.05287
	750	แบบแทกหัก	50.5135	32.8639	31.9267	0.0543	0.0284	0.04390
	1500	แบบแทกหัก	60.8915	47.7727	28.4036	0.0208	0.0311	0.01409
	2000	แบบแทกหัก	34.3031	55.2008	29.6247	0.0165	0.0251	0.02307

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໝມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສັ້ນໂລໜະ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປັກຮັມພັ້ງງານ					ສ່ວນເປົ້າຍເບນມາຕຣູນ ອະຄຸສຕິກ ອິມິສັ້ນ
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປໍ່ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສ້າງຢາານຄວາມເຮົ່ງ	ສ້າງຢາານເສີຍງ	
150_0.20_1.00	0	ແບບແຕກຫັກ	57.7845	97.3709	44.2896	0.0181	0.0320	0.03270
	750	ແບບແຕກຫັກ	73.0256	89.0286	67.1267	0.0639	0.0214	0.03706
	1500	ແບບແຕກຫັກ	110.6837	124.6467	82.3855	0.0446	0.0434	0.01511
	2000	ແບບແຕກຫັກ	119.0009	159.2957	81.1680	0.0468	0.0144	0.01223
150_0.20_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	678.2838	486.3280	126.2611	0.1057	0.0203	0.02313
	750	ແບບແຕກຫັກ	382.4102	148.7841	185.0069	0.4129	0.0345	0.06789
	1500	ແບບແຕກຫັກ	264.9466	129.9883	99.8347	0.1261	0.0398	0.02104
	2000	ແບບແຕກຫັກ	990.9344	244.4310	233.0249	0.2431	0.0109	0.02337
150_0.25_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	2.6534	2.0789	1.2321	0.0014	0.0048	0.00272
	750	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	4.7354	1.5784	1.3854	0.0049	0.0037	0.01272
	1500	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	12.9056	8.8229	2.2762	0.0021	0.0023	0.01139
	2000	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	6.3186	3.1201	2.3437	0.0028	0.0028	0.01486
150_0.25_0.50	0	ແບບແຕກຫັກ	11.3147	9.4164	8.2920	0.0081	0.0542	0.01961
	750	ແບບແຕກຫັກ	14.6931	8.9993	10.0262	0.0631	0.0604	0.05603
	1500	ແບບແຕກຫັກ	18.9421	14.2319	5.4954	0.0093	0.0405	0.01776
	2000	ແບບແຕກຫັກ	5.3067	4.7255	3.4952	0.0185	0.0223	0.01899

ເງື່ອນໄຂກາຮົດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕົວໂລໜະ (ລບ.ໝມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປ ຕັ້ງພັ້ງງານ					ສ່ວນເປີຍເບນມາຕຽນ ອະຄູສຕິກ ອືມີສັ່ນ
			ແຮງຮົມຟີ	ແຮງປົ້ນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ	ສັງຄູານເສີຍ	
150_0.25_0.75	0	ແບບແຕກຫັກ	35.9632	26.3878	21.7915	0.0098	0.0662	0.02959
	750	ແບບແຕກຫັກ	38.6740	23.8371	26.9456	0.0476	0.0673	0.01589
	1500	ແບບແຕກຫັກ	60.5925	60.1397	38.4214	0.0240	0.0381	0.01043
	2000	ແບບແຕກຫັກ	57.8146	69.1547	45.7722	0.0214	0.0232	0.01028
150_0.25_1.00	0	ແບບແຕກຫັກ	156.3345	212.9451	114.9338	0.0462	0.0781	0.04648
	750	ແບບແຕກຫັກ	216.7678	214.2351	222.4435	0.2593	0.0542	0.01614
	1500	ແບບແຕກຫັກ	154.8908	198.8733	111.6640	0.0851	0.0448	0.02213
	2000	ແບບແຕກຫັກ	248.9021	258.9185	140.6924	0.0808	0.0552	0.01124
150_0.25_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	1597.556	681.3583	263.1969	0.1945	0.0541	0.13020
	750	ແບບແຕກຫັກ	716.1158	350.2128	654.7010	1.4181	0.0649	0.01182
	1500	ແບບແຕກຫັກ	828.2132	171.2765	245.5989	0.3207	0.0442	0.02125
	2000	ແບບແຕກຫັກ	1100.273	170.3336	249.3940	0.3020	0.0315	0.01756
150_0.25_1.75	0	ແບບແຕກຫັກ	1934.730	452.7723	346.7292	0.2648	0.0608	0.04064
	750	ແບບແຕກຫັກ	610.9585	418.2126	698.9078	1.3302	0.0470	0.02779
	1500	ແບບແຕກຫັກ	359.2842	98.0412	130.4464	0.1751	0.0527	0.02262
	2000	ແບບແຕກຫັກ	270.8667	122.4731	124.0335	0.1364	0.0706	0.02173

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ຊມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜານແນ່ນຂອງສປປຄຣຳພລັງງານ					ສ່ວນເປີຍເບນມາຕຣູນ ອະຄູສຕິກ ອົມືສັ້ນ
			ແຮງຮົມື	ແຮງປໍອນຕັດ	ແຮງຕັດຫລັກ	ສ້າງຢານຄວາມເຮັ່ງ	ສ້າງຢານເສີຍ	
150_0.25_2.00	0	ແບບແຕກຫັກ	671.1931	233.2052	162.1775	0.1711	0.0590	0.20030
	750	ແບບແຕກຫັກ	245.1035	220.8069	313.3887	0.6986	0.0414	0.05027
	1500	ແບບແຕກຫັກ	419.0385	123.4522	226.6015	0.3017	0.0515	0.02358
	2000	ແບບແຕກຫັກ	356.1467	158.0642	156.2403	0.1694	0.0654	0.02342
150_0.30_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	9878.430	3047.6284	1234.1509	0.7130	0.0773	0.10378
	750	ແບບແຕກຫັກ	1248.203	653.6737	982.7149	1.6552	0.0546	0.02228
	1500	ແບບແຕກຫັກ	1248.182	192.7868	325.0706	0.4244	0.0618	0.01073
	2000	ແບບແຕກຫັກ	1576.244	181.3747	354.0970	0.3736	0.0959	0.00848
150_0.30_2.00	0	ແບບແຕກຫັກ	745.1119	421.0516	297.4816	0.3171	0.2034	0.36642
	750	ແບບແຕກຫັກ	475.9286	629.4866	989.4072	642.8155	0.1045	0.04243
	1500	ແບບແຕກຫັກ	422.1733	234.5086	302.0731	0.4208	0.0641	0.02536
	2000	ແບບແຕກຫັກ	1313.976	434.2919	501.3281	0.5513	0.1098	0.00800
200_0.10_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື້ອງ	1.2884	1.1163	1.3633	0.0012	0.0036	0.00350
	750	ແບບຕ່ອນເນື້ອງ	3.6632	1.7868	0.9568	0.0080	0.0029	0.00830
	1500	ແບບຕ່ອນເນື້ອງ	12.5722	5.8940	1.9166	0.0061	0.0076	0.00945
	2000	ແບບຕ່ອນເນື້ອງ	5.0216	3.0901	2.6558	0.0033	0.0028	0.00864

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	รูปแบบของ เศษโลหะ	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน					ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน อะคูสติก อิมิชั่น
			แรงรัศมี	แรงป้อนตัด	แรงตัดหลัก	สัญญาณความเร่ง	สัญญาณเสียง	
200_0.15_0.25	0	แบบต่อเนื่อง	0.5727	0.6775	0.9175	0.0014	0.0043	0.00266
	750	แบบต่อเนื่อง	6.3465	2.4093	1.1656	0.0238	0.0033	0.00881
	1500	แบบต่อเนื่อง	1.9018	1.4096	0.7327	0.0013	0.0032	0.01177
	2000	แบบต่อเนื่อง	4.6424	2.2628	2.4276	0.0031	0.0024	0.00807
200_0.15_0.50	0	แบบแทกหัก	2.0784	3.4866	4.0203	0.0190	0.0195	0.05972
	750	แบบแทกหัก	8.2622	3.7512	2.5369	0.0261	0.0155	0.01981
	1500	แบบแทกหัก	5.2471	3.0827	2.0331	0.0233	0.0156	0.01280
	2000	แบบแทกหัก	6.1591	4.5587	3.0611	0.0320	0.0157	0.01034
200_0.15_0.75	0	แบบแทกหัก	13.4956	14.1193	6.2641	0.0168	0.0147	0.05105
	750	แบบแทกหัก	12.8308	15.1207	8.9901	0.0274	0.0153	0.02039
	1500	แบบแทกหัก	11.1335	24.4696	12.2500	0.0174	0.0165	0.01428
	2000	แบบแทกหัก	17.2008	39.0634	19.7963	0.0213	0.0164	0.01255
200_0.15_1.00	0	แบบแทกหัก	23.1787	93.7124	35.2047	0.0130	0.0108	0.05838
	750	แบบแทกหัก	25.6220	68.4748	34.3854	0.0408	0.0139	0.02993
	1500	แบบแทกหัก	20.2439	99.7820	40.7363	0.0168	0.0142	0.01599
	2000	แบบแทกหัก	18.9580	70.0859	35.0711	0.0153	0.0128	0.02842

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜານແນ່ນຂອງສປປຄຣັມພັ້ງງານ					ສ່ວນເປົ້າຢັງເບນມາຕຣູນ ອະຄູສຕິກ ອິມິສັ່ນ
			ແຮງຮ່າມີ	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ	ສັງຄູານເສີຍ	
200_0.15_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	106.6202	85.3004	19.1294	0.0214	0.0186	0.03585
	750	ແບບແຕກຫັກ	37.2718	19.5307	25.6440	0.0754	0.0170	0.02153
	1500	ແບບແຕກຫັກ	42.8176	19.3080	10.2325	0.0411	0.0142	0.01469
	2000	ແບບແຕກຫັກ	29.6763	26.5423	10.2742	0.0283	0.0241	0.00973
200_0.20_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	0.7994	0.4747	0.1185	0.0014	0.0037	0.00555
	750	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	3.6187	1.7248	1.1060	0.0087	0.0026	0.03059
	1500	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	3.4053	1.7434	1.0065	0.0023	0.0030	0.01300
	2000	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	7.6851	2.4000	2.4189	0.0061	0.0034	0.01403
200_0.20_0.50	0	ແບບແຕກຫັກ	4.6347	3.8617	2.2905	0.0350	0.0111	0.10077
	750	ແບບແຕກຫັກ	8.0059	8.0185	11.8058	0.0142	0.0148	0.04513
	1500	ແບບແຕກຫັກ	4.3661	2.8035	2.1656	0.0143	0.0146	0.01051
	2000	ແບບແຕກຫັກ	8.5868	6.2608	6.8241	0.0188	0.0182	0.01059
200_0.20_0.75	0	ແບບແຕກຫັກ	12.0672	10.3721	6.3035	0.0133	0.0220	0.17447
	750	ແບບແຕກຫັກ	13.7641	16.0392	12.4986	0.0285	0.0189	0.07360
	1500	ແບບແຕກຫັກ	44.9472	50.5395	30.5224	0.0399	0.0183	0.01415
	2000	ແບບແຕກຫັກ	60.5134	93.7527	53.1460	0.0252	0.0094	0.01369

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	รูปแบบของ เศษโลหะ	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน					ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน อะคูสติก อิมิชั่น
			แรงรัศมี	แรงป้อนตัด	แรงตัดหลัก	สัญญาณความเร่ง	สัญญาณเสียง	
200_0.20_1.00	0	แบบแทกหัก	107.3375	129.5006	54.1375	0.0334	0.0219	0.08308
	750	แบบแทกหัก	90.2433	153.1631	107.5303	0.1254	0.0125	0.06273
	1500	แบบแทกหัก	95.3099	179.3013	81.6609	0.0413	0.0297	0.01130
	2000	แบบแทกหัก	88.9690	194.8549	81.2716	0.0481	0.0183	0.01545
200_0.20_1.50	0	แบบแทกหัก	494.2153	229.8401	84.9049	0.1412	0.0412	0.46098
	750	แบบแทกหัก	202.0187	133.0442	247.1618	0.6430	0.0181	0.09436
	1500	แบบแทกหัก	279.2259	47.6896	59.3067	0.1327	0.0187	0.02808
	2000	แบบแทกหัก	490.8523	67.0731	101.6939	0.2092	0.0149	0.01203
200_0.25_0.25	0	แบบต่อเนื่อง	2.1369	1.3212	0.4662	0.0021	0.0065	0.00211
	750	แบบต่อเนื่อง	7.7649	2.3601	1.3708	0.0067	0.0045	0.01423
	1500	แบบต่อเนื่อง	6.5517	3.0942	1.4966	0.0037	0.0040	0.01098
	2000	แบบต่อเนื่อง	8.4745	3.6893	2.4927	0.0009	0.0028	0.01163
200_0.25_0.50	0	แบบแทกหัก	6.9421	6.1271	4.6612	0.0077	0.0186	0.12835
	750	แบบแทกหัก	10.6837	5.5580	4.9836	0.0206	0.0172	0.07956
	1500	แบบแทกหัก	11.4955	7.3397	3.9644	0.0110	0.0167	0.01538
	2000	แบบแทกหัก	11.4119	6.5392	6.4114	0.0166	0.0185	0.01139

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	รูปแบบของ เศษโลหะ	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน					ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน อะคูสติก อิมิชั่น
			แรงรัศมี	แรงป้อนตัด	แรงตัดหลัก	สัญญาณความเร่ง	สัญญาณเสียง	
200_0.25_0.75	0	แบบแทกหัก	15.7476	12.3088	9.5420	0.0147	0.0842	0.19344
	750	แบบแทกหัก	30.0181	26.1801	29.3680	0.0758	0.0148	0.01531
	1500	แบบแทกหัก	58.6727	64.8780	51.1193	0.0521	0.0158	0.01261
	2000	แบบแทกหัก	61.5097	82.9909	54.6390	0.0300	0.0127	0.01293
200_0.25_1.00	0	แบบแทกหัก	266.8702	215.9144	112.8331	0.0670	0.0600	0.11788
	750	แบบแทกหัก	190.1463	196.5168	238.4028	0.4080	0.0199	0.01106
	1500	แบบแทกหัก	251.3396	290.5025	163.0709	0.1522	0.0117	0.01236
	2000	แบบแทกหัก	202.5830	295.8923	139.9073	0.0951	0.0082	0.01352
200_0.25_1.50	0	แบบแทกหัก	629.1613	227.7981	146.0733	0.1550	0.0454	0.07960
	750	แบบแทกหัก	123.4267	102.0261	165.7271	0.3867	0.0353	0.01343
	1500	แบบแทกหัก	154.1350	71.7658	71.2301	0.1734	0.0161	0.01342
	2000	แบบแทกหัก	232.6599	75.0864	69.1403	0.1251	0.0244	0.01564
200_0.25_1.75	0	แบบแทกหัก	205.0110	84.8126	55.9956	0.0960	0.0353	0.21152
	750	แบบแทกหัก	54.8986	75.3662	101.7795	0.2406	0.0424	0.02825
	1500	แบบแทกหัก	74.1878	48.3942	46.8240	0.0908	0.0180	0.01146
	2000	แบบแทกหัก	153.2696	66.3295	47.6816	0.0855	0.0180	0.01071

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜານແນ່ນຂອງສປປ ຕຣັມພັງງານ					ສ່ວນເປົ້າຍເບນມາຕຣູນ ອະຄູສຕິກ ອິມິສັ້ນ
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປໍອນຕັດ	ແຮງຕັດຫລັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັງ	ສັນຍານເສີຍງ	
200_0.25_2.00	0	ແບບແຕກຫັກ	79.4375	52.7863	38.6570	0.0353	0.0343	0.18522
	750	ແບບແຕກຫັກ	88.3795	111.5785	157.9584	0.3532	0.0438	0.03789
	1500	ແບບແຕກຫັກ	92.5338	49.2624	44.5842	0.0592	0.0227	0.00988
	2000	ແບບແຕກຫັກ	180.5599	103.2268	77.5365	0.1115	0.0847	0.00967
200_0.30_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	750.3473	243.2914	268.9279	0.3135	0.1011	0.26257
	750	ແບບແຕກຫັກ	398.9668	550.9550	908.6117	2.2339	0.0906	0.02593
	1500	ແບບແຕກຫັກ	106.8599	82.9064	75.1435	0.1290	0.0310	0.01055
	2000	ແບບແຕກຫັກ	165.2553	98.2901	89.1822	0.1595	0.0469	0.01055
200_0.30_2.00	0	ແບບແຕກຫັກ	97.4088	43.5620	51.5237	0.0627	0.1327	0.25777
	750	ແບບແຕກຫັກ	144.3140	111.3863	207.2445	323.1563	0.0666	0.07932
	1500	ແບບແຕກຫັກ	230.6574	108.9210	137.1206	0.1813	0.0726	0.03257
	2000	ແບບແຕກຫັກ	1189.128	359.3672	504.8418	9.9234	0.0744	0.02216
250_0.10_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື້ອງ	1.4100	1.5022	1.4266	0.0025	0.0060	0.00344
	750	ແບບຕ່ອນເນື້ອງ	8.9939	5.3008	0.8843	0.0103	0.0049	0.00738
	1500	ແບບຕ່ອນເນື້ອງ	12.1508	5.1897	1.3771	0.0024	0.0097	0.00923
	2000	ແບບຕ່ອນເນື້ອງ	6.2230	2.3929	2.1507	0.0030	0.0031	0.00770

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜານແນ່ນຂອງສປປຄຣັມພັ້ງງານ					ສ່ວນເປົ້າຍເບນມາຕຣູນ ອະຄູສຕິກ ອິມິສັ້ນ
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ	ສັງຄູານເສີຍ	
250_0.15_0.25	0	ແບບຕ່ອນື່ອງ	0.2299	0.1898	0.0945	0.0025	0.0051	0.00346
	750	ແບບຕ່ອນື່ອງ	11.1656	4.0681	1.1808	0.0088	0.0091	0.01255
	1500	ແບບຕ່ອນື່ອງ	10.7148	3.6755	1.0685	0.0047	0.0050	0.01491
	2000	ແບບຕ່ອນື່ອງ	6.7444	2.4508	2.2155	0.0024	0.0031	0.01130
250_0.15_0.50	0	ແບບແຕກຫັກ	2.2057	2.4033	1.1651	0.0046	0.0170	0.02801
	750	ແບບແຕກຫັກ	13.1995	8.2530	4.3132	0.0263	0.0105	0.03711
	1500	ແບບແຕກຫັກ	4.5271	3.1249	2.1314	0.0100	0.0258	0.01221
	2000	ແບບແຕກຫັກ	5.6181	4.8325	3.2640	0.0086	0.0158	0.01066
250_0.15_0.75	0	ແບບແຕກຫັກ	4.9812	5.9967	3.4843	0.0144	0.0191	0.08476
	750	ແບບແຕກຫັກ	27.0630	48.2064	26.4212	0.0389	0.0142	0.03173
	1500	ແບບແຕກຫັກ	24.3338	54.5432	21.6915	0.0132	0.0180	0.02026
	2000	ແບບແຕກຫັກ	19.6007	53.5970	23.0585	0.0337	0.0161	0.01492
250_0.15_1.00	0	ແບບແຕກຫັກ	29.4702	73.6466	27.7513	0.0205	0.0103	0.15888
	750	ແບບແຕກຫັກ	32.4887	62.9427	38.4573	0.0501	0.0154	0.04683
	1500	ແບບແຕກຫັກ	46.6619	70.5763	29.8384	0.0266	0.0184	0.02626
	2000	ແບບແຕກຫັກ	16.0215	58.4141	26.1983	0.0182	0.0254	0.02643

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜານແນ່ນຂອງສປັກຕົກພັດງານ					ສ່ວນເປີຍເບນມາຕຣູນ ອະຄູສຕິກ ອິມິສັ້ນ
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປໍອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ	ສັງຄູານເສີຍ	
250_0.15_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	89.8024	68.2271	9.9458	0.0614	0.0107	0.09470
	750	ແບບແຕກຫັກ	23.0769	14.3135	13.2683	0.0508	0.0218	0.03969
	1500	ແບບແຕກຫັກ	35.9567	21.7979	7.3865	0.0339	0.0183	0.02615
	2000	ແບບແຕກຫັກ	17.2084	10.5713	5.9806	0.0312	0.0146	0.02009
250_0.20_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	1.1825	1.0744	1.7849	0.0038	0.0041	0.00424
	750	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	4.0873	1.3844	0.9460	0.0252	0.0040	0.01222
	1500	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	12.1728	3.8483	1.6479	0.0065	0.0043	0.01763
	2000	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	5.4184	2.1959	2.6045	0.0044	0.0046	0.01294
250_0.20_0.50	0	ແບບແຕກຫັກ	7.5006	7.0127	5.6069	0.0155	0.0098	0.05143
	750	ແບບແຕກຫັກ	6.4650	4.0443	2.9140	0.0238	0.0166	0.01204
	1500	ແບບແຕກຫັກ	8.2395	3.6989	2.9726	0.0056	0.0156	0.01006
	2000	ແບບແຕກຫັກ	10.5627	6.6269	4.9188	0.0078	0.0093	0.01632
250_0.20_0.75	0	ແບບແຕກຫັກ	14.0693	17.6006	10.1650	0.0248	0.0115	0.30738
	750	ແບບແຕກຫັກ	29.2484	44.5005	31.0036	0.0512	0.0122	0.08184
	1500	ແບບແຕກຫັກ	41.8997	67.0585	37.3057	0.0255	0.0093	0.02075
	2000	ແບບແຕກຫັກ	45.0032	76.2921	37.2467	0.0384	0.0130	0.02029

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	รูปแบบของ เศษโลหะ	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน					ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน อะคูสติก อิมิชั่น
			แรงรัศมี	แรงป้อนตัด	แรงตัดหลัก	สัญญาณความเร่ง	สัญญาณเสียง	
250_0.20_1.00	0	แบบแทกหัก	68.9940	160.0574	72.8975	0.0453	0.0107	0.21585
	750	แบบแทกหัก	82.5244	132.4718	102.0924	0.1661	0.0090	0.09276
	1500	แบบแทกหัก	160.3761	172.2574	79.6935	0.0701	0.0180	0.02099
	2000	แบบแทกหัก	60.5030	102.8018	46.1250	0.0354	0.0096	0.02455
250_0.20_1.50	0	แบบแทกหัก	155.6532	121.6581	34.4117	0.0597	0.0172	0.34869
	750	แบบแทกหัก	40.3918	24.4231	40.6044	0.1105	0.0180	0.06518
	1500	แบบแทกหัก	44.0685	15.9192	11.2965	0.0292	0.0110	0.01652
	2000	แบบแทกหัก	29.3578	8.4060	8.7605	0.0216	0.0081	0.01565
250_0.25_0.25	0	แบบต่อเนื่อง	2.3334	1.4234	1.0138	0.0031	0.0039	0.00552
	750	แบบต่อเนื่อง	6.3939	2.6117	1.0622	0.0130	0.0062	0.01007
	1500	แบบต่อเนื่อง	5.8013	2.6530	1.2479	0.0083	0.0048	0.01350
	2000	แบบต่อเนื่อง	8.6675	3.9362	2.4308	0.0063	0.0045	0.01289
250_0.25_0.50	0	แบบแทกหัก	8.0117	7.9201	6.1519	0.0395	0.0111	0.14856
	750	แบบแทกหัก	13.0887	8.9567	8.2683	0.0302	0.0190	0.07827
	1500	แบบแทกหัก	11.8991	7.7483	5.6394	0.0129	0.0089	0.02129
	2000	แบบแทกหัก	9.5312	6.9929	6.1962	0.0063	0.0080	0.01484

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜານແນ່ນຂອງສປປຄຣັມພັ້ງງານ					ສ່ວນເປົ້າຍເບນມາຕຣູນ ອະຄູສຕິກ ອິມິສັ້ນ
			ແຮງຮົມຟີ	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດຫລັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ	
250_0.25_0.75	0	ແບບແຕກຫັກ	19.3525	11.2588	12.5581	0.0416	0.0346	0.14565
	750	ແບບແຕກຫັກ	21.4272	11.1217	13.9718	0.0316	0.0173	0.08633
	1500	ແບບແຕກຫັກ	44.4501	46.4572	27.8786	0.0426	0.0151	0.01591
	2000	ແບບແຕກຫັກ	144.4378	309.6997	105.0409	0.0836	0.0114	0.01491
250_0.25_1.00	0	ແບບແຕກຫັກ	125.8654	190.9429	82.3222	0.0604	0.0261	0.16300
	750	ແບບແຕກຫັກ	164.2904	198.5417	197.6843	0.3073	0.0324	0.02511
	1500	ແບບແຕກຫັກ	212.5932	185.6576	141.4959	0.1669	0.0170	0.01059
	2000	ແບບແຕກຫັກ	124.4410	150.2706	85.6929	0.0609	0.0092	0.01466
250_0.25_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	102.0863	106.1706	56.1297	0.0671	0.0343	0.33418
	750	ແບບແຕກຫັກ	124.1662	171.1074	249.6530	0.5627	0.0377	0.15373
	1500	ແບບແຕກຫັກ	42.4890	29.2047	23.6205	0.0407	0.0187	0.06317
	2000	ແບບແຕກຫັກ	20.0494	20.6988	14.4764	0.0384	0.0149	0.02247
250_0.25_1.75	0	ແບບແຕກຫັກ	47.4157	36.7526	24.5871	0.1270	0.0372	0.42389
	750	ແບບແຕກຫັກ	36.7962	35.2764	44.5736	0.0915	0.0660	0.01546
	1500	ແບບແຕກຫັກ	35.5324	28.9516	27.6083	0.0524	0.0171	0.02555
	2000	ແບບແຕກຫັກ	41.3125	29.0926	25.7623	0.0555	0.0149	0.02177

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	รูปแบบของ เศษโลหะ	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน					ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน อะคูสติก อิมิชั่น
			แรงรีซีฟ	แรงป้อนตัด	แรงตัดหลัก	สัญญาณความเร่ง	สัญญาณเสียง	
250_0.25_2.00	0	แบบแทกหัก	39.8831	40.6962	24.5574	0.0656	0.0315	0.38523
	750	แบบแทกหัก	37.3247	38.4877	45.8265	45.2953	0.0354	0.07913
	1500	แบบแทกหัก	56.7091	35.9438	29.8249	0.1539	0.0148	0.02509
	2000	แบบแทกหัก	1529.642	488.6019	509.3912	227.9224	0.0865	0.01576
250_0.30_1.50	0	แบบแทกหัก	188.7840	140.3825	94.8691	0.0855	0.0509	0.32049
	750	แบบแทกหัก	54.9100	43.0721	72.8115	0.1646	0.0360	0.02035
	1500	แบบแทกหัก	1789.038	781.0005	1038.1870	9.7914	0.0532	0.15239
	2000	แบบแทกหัก	มีดแทกหัก					
250_0.30_2.00	0	แบบแทกหัก	78.6398	52.2503	51.5857	0.2884	0.0602	0.66925
	750	แบบแทกหัก	137.6504	121.9609	214.1993	0.4080	0.0595	0.04147
	1500	แบบแทกหัก	224.4522	84.6163	144.2020	14.3714	0.0541	0.01812
	2000	แบบแทกหัก	มีดแทกหัก					
300_0.10_0.25	0	แบบต่อเนื่อง	2.5492	1.3648	1.6085	0.0044	0.0069	0.00528
	750	แบบต่อเนื่อง	9.0164	6.3128	0.9847	0.0453	0.0073	0.00921
	1500	แบบต่อเนื่อง	17.7077	8.4175	1.7686	0.0030	0.0134	0.00792
	2000	แบบต่อเนื่อง	9.1891	5.2075	2.6577	0.0148	0.0047	0.00774

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜານແນ່ນຂອງສປັກຕົກຮັມພັງງານ					ສ່ວນເປີຍເບນມາຕຣູນ ອະຄູສຕິກ ອິມິສັ້ນ
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປໍ່ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ	ສັງຄູານເສີຍ	
300_0.15_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	1.5101	0.5498	1.3696	0.0044	0.0068	0.01105
	750	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	2.8004	1.3350	1.0562	0.1085	0.0048	0.01901
	1500	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	12.2287	6.8357	1.3348	0.0068	0.0117	0.00889
	2000	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	4.3734	2.1621	2.4078	0.0164	0.0066	0.00894
300_0.15_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	39.7869	42.3704	7.3588	0.0543	0.0135	0.15990
	750	ແບບແຕກຫັກ	29.1747	17.4208	21.1481	0.0602	0.0143	0.04147
	1500	ແບບແຕກຫັກ	12.1464	9.8655	2.7239	0.0120	0.0140	0.01442
	2000	ແບບແຕກຫັກ	7.3808	9.2970	2.9341	0.0894	0.0068	0.01326
300_0.20_0.25	0	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	1.7587	0.6848	1.4016	0.0027	0.0076	0.10992
	750	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	3.0181	1.4643	1.2486	0.0586	0.0068	0.00832
	1500	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	8.5826	4.2259	1.2107	0.0039	0.0095	0.01296
	2000	ແບບຕ່ອນເນື່ອງ	5.2079	2.2398	2.4379	0.0073	0.0058	0.00927
300_0.20_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	24.3772	23.3651	11.7137	0.1832	0.0332	0.41384
	750	ແບບແຕກຫັກ	18.9787	8.5060	8.8163	0.0778	0.0203	0.07526
	1500	ແບບແຕກຫັກ	12.0876	6.9042	3.6085	0.0168	0.0135	0.02099
	2000	ແບບແຕກຫັກ	16.4110	11.6804	8.9545	0.1385	0.0112	0.01662

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ຮູບແບບຂອງ ເສຍໂລໜະ	ຄວາມໜານແນ່ນຂອງສປັກຕົກພັກງານ					ສ່ວນເປີຍເບນມາຕຣູນ ອະຄູສຕິກ ອິນິສັນ
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດຫລັກ	ສັງຄູານຄວາມເຮັ່ງ	ສັງຄູານເສີຍງ	
300_0.25_0.25	0	ແບບຕ່ອນື່ອງ	1.2416	0.8302	1.5358	0.0031	0.0075	0.01089
	750	ແບບຕ່ອນື່ອງ	4.5706	3.5040	1.2704	0.0070	0.0067	0.00633
	1500	ແບບຕ່ອນື່ອງ	12.5810	5.2295	1.6684	0.0077	0.0064	0.01289
	2000	ແບບຕ່ອນື່ອງ	5.6047	1.9185	2.5599	0.0061	0.0046	0.01206
300_0.25_1.50	0	ແບບແຕກຫັກ	114.6117	121.6556	59.4150	0.0910	0.0284	0.29108
	750	ແບບແຕກຫັກ	51.0852	56.5118	59.1202	0.1402	0.0298	0.15029
	1500	ແບບແຕກຫັກ	25.6587	24.3915	14.9780	0.0560	0.0173	0.01521
	2000	ແບບແຕກຫັກ	182.3453	107.9579	118.9449	18.4271	0.0335	0.01666
300_0.25_1.75	0	ແບບແຕກຫັກ	31.6858	28.7690	16.1075	0.0812	0.0411	0.42596
	750	ແບບແຕກຫັກ	26.6121	25.1061	23.8339	0.0511	0.0559	0.01888
	1500	ແບບແຕກຫັກ	106.1423	61.5671	21.0579	0.1261	0.0225	0.05444
	2000	ແບບແຕກຫັກ	ມືດແຕກຫັກ					
300_0.25_2.00	0	ແບບແຕກຫັກ	30.7665	28.5129	16.6736	0.6836	0.0428	0.40318
	750	ແບບແຕກຫັກ	47.0556	54.3308	57.1025	0.1538	0.0410	0.06144
	1500	ແບບແຕກຫັກ	97.9775	69.0550	290.8563	959.4521	0.0217	0.06848
	2000	ແບບແຕກຫັກ	ມືດແຕກຫັກ					

เงื่อนไขการตัด (ม./นาที_มม./รอบ_มม.)	ปริมาตรโลหะ (ลบ.ซม.)	รูปแบบของ เศษโลหะ	ความหนาแน่นของสเปคตรัมพลังงาน					ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน อะคูสติก อิมิชั่น
			แรงรัศมี	แรงป้อนตัด	แรงตัดหลัก	สัญญาณความเร่ง	สัญญาณเสียง	
300_0.30_1.50	0	แบบแทกหัก	149.9787	153.6452	90.4402	0.1614	0.0560	0.51844
	750	แบบแทกหัก	49.0312	40.2012	60.7539	0.1612	0.0445	0.14131
	1500	แบบแทกหัก	มีดแทกหัก					
	2000	แบบแทกหัก	มีดแทกหัก					
300_0.30_2.00	0	แบบแทกหัก	42.2783	42.8117	39.0934	0.1607	0.0792	0.23116
	750	แบบแทกหัก	1384.358	1669.7231	3859.4428	118.4768	0.3150	0.61609
	1500	แบบแทกหัก	มีดแทกหัก					
	2000	แบบแทกหัก	มีดแทกหัก					

ภาคนวาก ค
ตารางแสดงผลการทดลองที่เงื่อนไขของการตัดต่างๆ
สำหรับวิเคราะห์การเกิดแซตเตอร์

ศูนย์วิทยทรัพยากร
อุปกรณ์มหawiทยาลัย

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປ ຕຣັມພັກງານ				
			ປະກຕິ / ແຊຕເຕອ້ວ໌	ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ
100_0.10_0.25	0	ປະກຕິ	0.42	0.41	0.10	0.000222	0.000571
	75	ປະກຕິ	0.74	0.31	0.04	0.000171	0.001968
	1500	ປະກຕິ	4.25	1.21	0.40	0.000624	0.000698
	2000	ປະກຕິ	0.77	0.56	0.23	0.000300	0.001273
100_0.15_0.25	0	ປະກຕິ	0.86	0.80	0.11	0.000160	0.000882
	75	ປະກຕິ	0.38	0.17	0.03	0.000105	0.000926
	1500	ປະກຕິ	4.30	4.04	0.50	0.000770	0.000571
	2000	ປະກຕິ	0.82	0.78	0.04	0.000088	0.000769
100_0.15_1.50	0	ປະກຕິ	3.42	9.86	2.09	0.001543	0.001614
	75	ປະກຕິ	44.13	17.07	25.02	0.038930	0.002144
	1500	ປະກຕິ	45.27	39.60	9.10	0.009117	0.007824
	2000	ປະກຕິ	10.71	16.37	3.55	0.003659	0.001363
100_0.20_0.25	0	ປະກຕິ	0.38	0.24	0.15	0.000239	0.000475
	75	ປະກຕິ	0.86	0.40	0.06	0.000193	0.000471
	1500	ປະກຕິ	0.21	0.29	0.05	0.000227	0.000389
	2000	ປະກຕິ	0.73	0.37	0.04	0.000225	0.000558

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປ ຕຣັມພັ້ງງານ				
			ປະກຕິ / ແຊຕເຕອ້ວ່ຽນ	ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນດັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍາຜຸນຄວາມເຮັ່ງ
100_0.20_1.50	0	ປະກຕິ	13.61	16.68	4.81	0.004872	0.002760
	75	ປະກຕິ	16.50	6.21	8.78	0.014095	0.001417
	1500	ປະກຕິ	25.25	26.78	5.68	0.005726	0.004195
	2000	ປະກຕິ	40.59	26.73	5.81	0.005169	0.002947
100_0.25_0.25	0	ປະກຕິ	0.28	0.08	0.03	0.000058	0.000225
	75	ປະກຕິ	0.93	0.45	0.02	0.000088	0.000444
	1500	ປະກຕິ	0.53	0.44	0.03	0.000134	0.001158
	2000	ປະກຕິ	0.39	0.31	0.06	0.000437	0.001195
100_0.25_1.50	0	ປະກຕິ	36.80	21.56	10.29	0.007666	0.004464
	75	ປະກຕິ	23.77	13.04	14.01	0.023149	0.004217
	1500	ປະກຕິ	29.13	12.33	9.87	0.008383	0.003623
	2000	ປະກຕິ	89.98	47.25	16.64	0.014048	0.011632
100_0.25_1.75	0	ປະກຕິ	129.70	45.14	17.14	0.011318	0.008736
	75	ປະກຕິ	44.68	26.72	43.44	0.072013	0.005802
	1500	ປະກຕິ	79.37	21.46	20.78	0.019740	0.004878
	2000	ປະກຕິ	78.01	22.94	28.78	0.023412	0.008489

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປົກຕິ / ແຊຕເຕອວ໌	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພລັງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
100_0.25_2.00	0	ປົກຕິ	94.95	24.16	25.01	0.015262	0.007446
	75	ປົກຕິ	70.50	24.00	45.11	0.069130	0.004910
	1500	ປົກຕິ	40.15	8.66	16.55	0.045356	0.006027
	2000	ປົກຕິ	72.50	23.16	22.58	0.023576	0.011148
100_0.30_1.50	0	ປົກຕິ	180.48	36.72	52.24	0.036731	0.028210
	75	ປົກຕິ	102.83	48.52	82.22	0.127899	0.024232
	1500	ປົກຕິ	100.20	5.55	18.91	0.018485	0.005834
	2000	ປົກຕິ	184.07	41.80	34.26	0.028267	0.011087
100_0.30_2.00	0	ປົກຕິ	139.70	25.22	44.47	0.034006	0.015312
	75	ປົກຕິ	122.94	50.19	97.89	0.159151	0.014580
	1500	ປົກຕິ	123.48	8.91	58.08	0.052289	0.027507
	2000	ປົກຕິ	103.25	11.79	38.50	0.033448	0.008914
150_0.10_0.25	0	ປົກຕິ	0.28	0.18	0.07	0.000060	0.000639
	75	ປົກຕິ	1.06	1.08	0.10	0.000198	0.000867
	1500	ປົກຕິ	1.70	1.49	0.31	0.000602	0.000976
	2000	ປົກຕິ	1.32	0.39	0.04	0.000070	0.000802

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພລັງງານ				
			ປກຕິ / ແຊຕເຕອ້ວ່ຽນ	ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ
150_0.15_0.25	0	ປກຕິ	0.44	0.41	0.10	0.000513	0.000329
	75	ປກຕິ	0.70	0.34	0.03	0.000699	0.000307
	1500	ປກຕິ	0.34	0.22	0.04	0.000372	0.000712
	2000	ປກຕິ	0.32	0.24	0.03	0.000106	0.000614
150_0.15_0.50	0	ປກຕິ	0.42	1.35	0.39	0.000432	0.001288
	75	ປກຕິ	4.75	2.89	0.64	0.014556	0.000796
	1500	ປກຕິ	1.63	0.97	0.41	0.000601	0.000802
	2000	ປກຕິ	1.39	0.93	0.35	0.000327	0.001890
150_0.15_0.75	0	ປກຕິ	2.62	4.27	1.38	0.000736	0.001054
	75	ປກຕິ	12.76	4.47	1.41	0.005439	0.001404
	1500	ປກຕິ	1.32	1.66	0.50	0.000986	0.000721
	2000	ປກຕິ	1.31	2.11	0.60	0.001114	0.001047
150_0.15_1.00	0	ປກຕິ	3.23	3.24	1.27	0.001406	0.001986
	75	ປກຕິ	8.69	3.47	2.39	0.007007	0.001139
	1500	ປກຕິ	2.23	1.60	0.30	0.000879	0.001295
	2000	ປກຕິ	3.77	4.18	0.45	0.000508	0.000599

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປົກຕິ / ແຊຕເຕອ້ວ່ຽງ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປັກຕົວຮັມພັກງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
150_0.15_1.50	0	ປົກຕິ	5.13	7.90	2.29	0.001540	0.000844
	75	ປົກຕິ	7.87	1.90	2.52	0.011635	0.002331
	1500	ປົກຕິ	13.28	8.87	3.11	0.004162	0.003979
	2000	ປົກຕິ	6.63	9.51	2.14	0.002302	0.001228
150_0.20_0.25	0	ປົກຕິ	0.15	0.10	0.21	0.000233	0.002195
	75	ປົກຕິ	4.19	2.40	0.14	0.001041	0.000707
	1500	ປົກຕິ	2.59	1.84	0.26	0.000619	0.000831
	2000	ປົກຕິ	0.59	0.16	0.02	0.000196	0.001467
150_0.20_0.50	0	ປົກຕິ	0.24	0.28	0.11	0.000643	0.000396
	75	ປົກຕິ	9.60	5.13	0.97	0.003068	0.001049
	1500	ປົກຕິ	5.47	3.11	1.37	0.001317	0.001586
	2000	ປົກຕິ	1.38	1.00	0.32	0.000665	0.000805
150_0.20_0.75	0	ປົກຕິ	2.12	1.98	1.12	0.001182	0.000629
	75	ປົກຕິ	10.33	4.38	2.62	0.005640	0.002016
	1500	ປົກຕິ	11.55	8.78	3.80	0.005039	0.001082
	2000	ປົກຕິ	2.73	10.40	3.82	0.004007	0.001914

ເງື່ອນໄຂກາຮັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕົວໂລນະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຮັດ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປ ຕັ້ງພັດທະນາ				
			ປັກຕິ / ແຊຕເຕອຣ໌	ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນດັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ
150_0.20_1.00	0	ປັກຕິ	5.48	13.12	4.02	0.003493	0.001724
	75	ປັກຕິ	17.07	3.84	4.52	0.008664	0.003270
	1500	ປັກຕິ	33.71	14.93	4.94	0.005746	0.004201
	2000	ປັກຕິ	8.92	22.08	4.89	0.004787	0.002427
150_0.20_1.50	0	ປັກຕິ	276.15	223.09	32.34	0.026846	0.015855
	75	ປັກຕິ	98.03	12.98	39.01	0.084773	0.017755
	1500	ປັກຕິ	119.28	37.73	29.89	0.034913	0.016700
	2000	ປັກຕິ	272.72	82.67	53.87	0.042079	0.022609
150_0.25_0.25	0	ປັກຕິ	0.16	0.14	0.08	0.000117	0.000499
	75	ປັກຕິ	0.73	0.44	0.04	0.000569	0.000523
	1500	ປັກຕິ	3.15	1.26	0.19	0.000407	0.000404
	2000	ປັກຕິ	0.98	0.42	0.03	0.000425	0.003044
150_0.25_0.50	0	ປັກຕິ	1.61	0.94	0.49	0.000949	0.002571
	75	ປັກຕິ	3.71	2.02	0.61	0.011130	0.000717
	1500	ປັກຕິ	5.10	3.53	0.48	0.000807	0.001652
	2000	ປັກຕິ	0.49	0.44	0.14	0.001330	0.000754

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລນະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປົກຕິ / ແຊຕເຕອວ໌	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປັກຕົວຮັມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍາຜົນຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍາຜົນເສີຍ
150_0.25_0.75	0	ປົກຕິ	3.22	2.85	1.59	0.001295	0.002746
	75	ປົກຕິ	5.80	4.21	2.38	0.005488	0.002212
	1500	ປົກຕິ	4.43	5.19	2.18	0.002852	0.001226
	2000	ປົກຕິ	7.12	12.12	5.47	0.005265	0.001643
150_0.25_1.00	0	ປົກຕິ	13.29	18.47	5.48	0.003829	0.004040
	75	ປົກຕິ	69.82	28.59	42.39	0.070698	0.008554
	1500	ປົກຕິ	56.23	36.27	11.10	0.018083	0.002998
	2000	ປົກຕິ	28.52	35.23	9.65	0.009032	0.005515
150_0.25_1.50	0	ແຊຕເຕອວ໌	1113.60	407.77	128.07	0.087326	0.036227
	75	ແຊຕເຕອວ໌	1012.06	452.88	154.34	0.097658	0.027013
	1500	ແຊຕເຕອວ໌	1339.50	265.82	99.12	0.076143	0.037631
	2000	ແຊຕເຕອວ໌	1853.60	464.81	158.22	0.095875	0.023304
	0	ແຊຕເຕອວ໌	341.71	174.92	203.34	0.361504	0.044255
	75	ແຊຕເຕອວ໌	420.43	254.64	186.80	0.093970	0.024903
	1500	ແຊຕເຕອວ໌	424.51	275.55	254.34	0.150185	0.118678
	2000	ແຊຕເຕອວ໌	264.67	245.31	237.07	0.135869	0.136032

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລນະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພັ້ງງານ				
			ປກຕິ / ແຊຕເຕອຮ້ວ	ແຮງຮ້າມີ	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ
150_0.25_1.75	0	ແຊຕເຕອຮ້ວ	1460.80	352.27	251.42	0.162371	0.074653
	75	ແຊຕເຕອຮ້ວ	1281.45	245.38	180.10	0.141135	0.072272
	1500	ແຊຕເຕອຮ້ວ	1693.26	336.90	240.74	0.166797	0.031220
	2000	ແຊຕເຕອຮ້ວ	2169.03	333.44	313.81	0.211803	0.035534
	0	ປກຕິ	140.45	56.26	86.76	0.134267	0.046405
	75	ປກຕິ	146.66	27.81	39.01	0.035593	0.012636
	1500	ປກຕິ	98.76	40.06	31.53	0.029675	0.010047
150_0.25_2.00	2000	ປກຕິ	251.57	143.34	61.54	0.051764	0.016669
	0	ປກຕິ	43.09	42.93	53.07	0.092458	0.013183
	75	ປກຕິ	122.52	23.80	44.54	0.036515	0.009116
	1500	ປກຕິ	95.40	31.18	25.25	0.019611	0.013922
150_0.30_1.50	2000	ແຊຕເຕອຮ້ວ	8978.76	2589.48	1000.05	0.557500	0.543941
	0	ແຊຕເຕອຮ້ວ	3682.33	738.52	298.47	0.194345	0.255073
	75	ແຊຕເຕອຮ້ວ	9335.12	1526.11	919.27	0.464087	0.763496
	1500	ແຊຕເຕອຮ້ວ	9790.51	1623.16	964.16	0.504429	0.854986
	2000	ແຊຕເຕອຮ້ວ	591.62	181.06	379.84	0.602881	0.070896

ເງື່ອນໄຂກາຮັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປຣິມາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສຖານະກາຮກລົງ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປ ຕັ້ງພັດທະນາ				
			ປກຕິ / ແຊຕເຕອຮ້ວ	ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ
150_0.30_1.50	0	ແຊຕເຕອຮ້ວ	3682.33	738.52	298.47	0.194345	0.255073
	75	ແຊຕເຕອຮ້ວ	9335.12	1526.11	919.27	0.464087	0.763496
	1500	ແຊຕເຕອຮ້ວ	9790.51	1623.16	964.16	0.504429	0.854986
	2000	ແຊຕເຕອຮ້ວ	694.58	146.80	141.51	0.160330	0.219129
	0	ແຊຕເຕອຮ້ວ	925.67	76.09	170.38	0.139278	0.072934
150_0.30_1.00	75	ແຊຕເຕອຮ້ວ	401.67	271.10	145.81	0.116051	0.052585
	1500	ແຊຕເຕອຮ້ວ	357.75	206.42	92.92	0.071064	0.044657
	2000	ແຊຕເຕອຮ້ວ	559.41	161.99	119.63	0.095268	0.060724
	0	ແຊຕເຕອຮ້ວ	735.75	150.42	138.17	0.107281	0.075551
	75	ປກຕິ	103.87	140.81	167.86	0.007654	0.023082
	1500	ປກຕິ	58.83	59.84	33.81	0.034396	0.012835
	2000	ແຊຕເຕອຮ້ວ	436.52	72.16	121.04	0.079702	0.084547
200_0.10_0.25	0	ປກຕິ	0.16	0.16	0.02	0.000183	0.001129
	75	ປກຕິ	0.61	0.44	0.02	0.001597	0.000607
	1500	ປກຕິ	2.87	0.67	0.13	0.000423	0.000288
	2000	ປກຕິ	0.62	0.15	0.03	0.000268	0.000320

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປົກຕິ / ແຊຕເຕອວ໌	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
200_0.15_0.25	0	ປົກຕິ	0.04	0.04	0.03	0.000150	0.000458
	75	ປົກຕິ	1.72	0.93	0.07	0.002129	0.000447
	1500	ປົກຕິ	0.33	0.14	0.02	0.000154	0.000607
	2000	ປົກຕິ	0.96	0.17	0.04	0.000398	0.000294
200_0.15_0.50	0	ປົກຕິ	0.13	0.36	0.15	0.001166	0.000525
	75	ປົກຕິ	3.22	0.85	0.27	0.002564	0.000427
	1500	ປົກຕິ	1.02	0.44	0.09	0.000451	0.000452
	2000	ປົກຕິ	1.07	0.60	0.09	0.000225	0.000484
200_0.15_0.75	0	ປົກຕິ	0.64	0.35	0.28	0.000450	0.001316
	75	ປົກຕິ	2.70	2.44	0.48	0.004484	0.000558
	1500	ປົກຕິ	0.88	1.47	0.32	0.000586	0.000424
	2000	ປົກຕິ	1.14	3.23	0.82	0.002658	0.000527
200_0.15_1.00	0	ປົກຕິ	0.66	2.12	0.34	0.001331	0.000891
	75	ປົກຕິ	7.30	3.44	1.95	0.005089	0.003890
	1500	ປົກຕິ	2.21	8.48	1.33	0.001494	0.001611
	2000	ປົກຕິ	0.95	2.82	0.52	0.001456	0.000606

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປັກຕິ / ແຊຕເຕອວ໌	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
200_0.15_1.50	0	ປັກຕິ	22.53	29.16	4.32	0.005050	0.002216
	75	ປັກຕິ	15.76	2.65	5.44	0.012645	0.004021
	1500	ປັກຕິ	11.50	7.73	2.00	0.004978	0.001627
	2000	ປັກຕິ	4.15	10.81	1.43	0.004432	0.002820
200_0.20_0.25	0	ປັກຕິ	0.06	0.03	0.01	0.000104	0.000844
	75	ປັກຕິ	0.98	0.69	0.03	0.001613	0.000685
	1500	ປັກຕິ	0.50	0.22	0.05	0.000304	0.000346
	2000	ປັກຕິ	2.33	0.46	0.04	0.000738	0.000714
200_0.20_0.50	0	ປັກຕິ	0.25	0.27	0.12	0.000441	0.000312
	75	ປັກຕິ	2.58	1.32	0.23	0.002207	0.000529
	1500	ປັກຕິ	0.71	0.19	0.14	0.000628	0.000418
	2000	ປັກຕິ	1.59	0.59	0.17	0.000614	0.000656
200_0.20_0.75	0	ປັກຕິ	0.97	1.05	0.57	0.001239	0.000870
	75	ປັກຕິ	2.78	0.83	0.83	0.003221	0.001349
	1500	ປັກຕິ	6.27	4.20	1.99	0.004693	0.002570
	2000	ປັກຕິ	2.19	4.03	1.04	0.001627	0.001346

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປັກຕິ / ແຊຕເຕອວ໌	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
200_0.20_1.00	0	ປັກຕິ	4.29	12.72	3.49	0.005297	0.002552
	75	ປັກຕິ	33.40	4.70	9.13	0.016560	0.004077
	1500	ປັກຕິ	17.16	30.73	4.42	0.004929	0.003039
	2000	ປັກຕິ	15.30	40.34	9.06	0.009371	0.004273
200_0.20_1.50	0	ປັກຕິ	28.08	34.77	5.94	0.017666	0.005801
	75	ປັກຕິ	28.19	3.23	12.15	0.024269	0.012004
	1500	ປັກຕິ	56.01	18.77	7.56	0.011411	0.003135
	2000	ປັກຕິ	23.32	14.79	3.81	0.005203	0.005982
200_0.25_0.25	0	ປັກຕິ	0.28	0.11	0.03	0.000286	0.000807
	75	ປັກຕິ	3.97	0.94	0.14	0.001197	0.001907
	1500	ປັກຕິ	1.64	0.27	0.12	0.000458	0.001213
	2000	ປັກຕິ	1.16	0.22	0.07	0.000181	0.000378
200_0.25_0.50	0	ປັກຕິ	0.76	0.69	0.22	0.001251	0.001088
	75	ປັກຕິ	3.24	1.62	0.37	0.002329	0.000784
	1500	ປັກຕິ	1.81	0.77	0.12	0.001414	0.000754
	2000	ປັກຕິ	3.09	1.23	0.25	0.001367	0.000506

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປັກຕິ / ແຊຕເຕອວ໌	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
200_0.25_0.75	0	ປັກຕິ	1.39	1.74	0.87	0.001381	0.000801
	75	ປັກຕິ	6.39	2.97	2.64	0.011867	0.003999
	1500	ປັກຕິ	8.54	8.50	4.00	0.005225	0.001170
	2000	ປັກຕິ	4.92	10.43	3.37	0.003600	0.001732
200_0.25_1.00	0	ປັກຕິ	8.40	27.18	7.60	0.011722	0.002842
	75	ປັກຕິ	75.00	42.61	60.93	0.098413	0.033553
	1500	ປັກຕິ	116.62	128.39	50.18	0.057007	0.010016
	2000	ປັກຕິ	50.93	60.60	16.00	0.019032	0.012491
200_0.25_1.50	0	ປັກຕິ	47.96	58.73	14.75	0.014857	0.009837
	75	ປັກຕິ	24.69	8.15	18.94	0.035229	0.007533
	1500	ປັກຕິ	32.65	15.14	10.45	0.021454	0.006730
	2000	ປັກຕິ	63.56	25.65	6.48	0.009434	0.003485
200_0.25_1.75	0	ປັກຕິ	28.93	27.76	5.22	0.012729	0.003690
	75	ປັກຕິ	5.72	3.50	4.36	0.010221	0.002465
	1500	ປັກຕິ	17.23	11.11	7.13	0.008356	0.003038
	2000	ປັກຕິ	20.35	13.70	3.88	0.006782	0.001330

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປັກຕິ / ແຊຕເຕອຮ້ວ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
200_0.25_2.00	0	ປັກຕິ	13.11	10.63	2.47	0.002902	0.001356
	75	ປັກຕິ	12.45	5.33	11.49	0.018211	0.004819
	1500	ປັກຕິ	33.34	9.50	9.87	0.010816	0.008541
	2000	ປັກຕິ	48.23	17.37	10.25	0.012943	0.006449
200_0.30_1.50	0	ປັກຕິ	115.62	66.42	29.88	0.026040	0.010100
	75	ປັກຕິ	41.99	29.75	54.53	0.118599	0.011352
	1500	ປັກຕິ	17.30	5.31	3.80	0.006496	0.002263
	2000	ປັກຕິ	23.85	9.44	6.12	0.011737	0.001977
200_0.30_2.00	0	ປັກຕິ	11.59	11.95	5.44	0.007083	0.003088
	75	ປັກຕິ	24.69	9.04	31.96	0.004910	0.006037
	1500	ປັກຕິ	65.83	12.32	25.03	0.029518	0.006735
	2000	ແຊຕເຕອຮ້ວ	473.88	53.04	184.67	1.097255	0.105023
250_0.10_0.25	0	ປັກຕິ	0.08	0.05	0.02	0.000190	0.003463
	75	ປັກຕິ	4.42	3.39	0.08	0.000927	0.000683
	1500	ປັກຕິ	2.60	0.50	0.05	0.000198	0.001782
	2000	ປັກຕິ	1.31	0.45	0.02	0.000444	0.000995

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປັກຕິ / ແຊຕເຕອວ໌	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
250_0.15_0.25	0	ປັກຕິ	0.02	0.01	0.00	0.000206	0.001879
	75	ປັກຕິ	4.02	2.04	0.10	0.000891	0.000791
	1500	ປັກຕິ	1.25	0.35	0.06	0.000551	0.000596
	2000	ປັກຕິ	0.70	0.16	0.02	0.000266	0.002055
250_0.15_0.50	0	ປັກຕິ	0.19	0.19	0.06	0.000457	0.001261
	75	ປັກຕິ	4.79	2.79	0.24	0.003489	0.000567
	1500	ປັກຕິ	0.49	0.21	0.05	0.000892	0.000778
	2000	ປັກຕິ	0.26	0.38	0.06	0.001096	0.000628
250_0.15_0.75	0	ປັກຕິ	0.48	0.55	0.20	0.000929	0.002364
	75	ປັກຕິ	8.15	4.46	1.19	0.003485	0.002131
	1500	ປັກຕິ	2.26	3.53	0.44	0.000518	0.001375
	2000	ປັກຕິ	1.06	6.23	1.66	0.005277	0.002011
250_0.15_1.00	0	ປັກຕິ	1.46	8.01	1.71	0.001827	0.003123
	75	ປັກຕິ	12.32	3.21	2.90	0.004751	0.002646
	1500	ປັກຕິ	7.12	9.58	1.17	0.002923	0.001461
	2000	ປັກຕິ	1.76	4.90	1.15	0.001589	0.001048

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປັກຕິ / ແຊຕເຕອຮ່ວ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
250_0.15_1.50	0	ປັກຕິ	4.72	13.28	2.19	0.005718	0.002139
	75	ປັກຕິ	6.86	2.94	1.20	0.004972	0.004833
	1500	ປັກຕິ	6.51	6.93	0.88	0.004602	0.001510
	2000	ປັກຕິ	1.84	1.37	0.25	0.003119	0.001101
250_0.20_0.25	0	ປັກຕິ	0.10	0.04	0.04	0.000360	0.000825
	75	ປັກຕິ	0.90	0.45	0.05	0.003929	0.000479
	1500	ປັກຕິ	1.04	0.22	0.06	0.000877	0.000891
	2000	ປັກຕິ	1.97	0.18	0.06	0.000574	0.001788
250_0.20_0.50	0	ປັກຕິ	0.46	0.59	0.23	0.001633	0.001516
	75	ປັກຕິ	1.75	0.72	0.15	0.003458	0.000491
	1500	ປັກຕິ	1.35	0.69	0.11	0.000374	0.000846
	2000	ປັກຕິ	0.77	0.41	0.20	0.000458	0.001341
250_0.20_0.75	0	ປັກຕິ	0.83	1.41	0.53	0.003044	0.002254
	75	ປັກຕິ	5.16	1.91	1.50	0.005919	0.001023
	1500	ປັກຕິ	3.15	8.56	2.03	0.004233	0.002774
	2000	ປັກຕິ	2.49	10.82	3.35	0.004179	0.003911

ເງື່ອນໄຂກາຮັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕົວໂລນະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຮັດ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປ ຕັ້ງພັດທະນາ				
			ປັກຕິ / ແຊຕເຕອຣ໌	ແຮງຮັສມື	ແຮງປຳອັນດັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ
250_0.20_1.00	0	ປັກຕິ	3.97	22.57	4.27	0.004647	0.002253
	75	ປັກຕິ	16.60	7.86	8.20	0.018596	0.004621
	1500	ປັກຕິ	18.18	24.72	3.77	0.005948	0.004557
	2000	ປັກຕິ	2.92	6.74	2.11	0.002025	0.002649
250_0.20_1.50	0	ປັກຕິ	10.11	19.79	2.66	0.006398	0.004961
	75	ປັກຕິ	11.83	1.29	3.88	0.011786	0.004836
	1500	ປັກຕິ	12.09	4.50	1.94	0.002696	0.003238
	2000	ປັກຕິ	2.28	0.86	0.47	0.004299	0.001198
250_0.25_0.25	0	ປັກຕິ	0.22	0.09	0.03	0.000205	0.001158
	75	ປັກຕິ	3.00	1.40	0.15	0.001297	0.001903
	1500	ປັກຕິ	0.44	0.16	0.04	0.000868	0.000938
	2000	ປັກຕິ	2.82	0.59	0.10	0.000658	0.001922
250_0.25_0.50	0	ປັກຕິ	0.95	1.12	0.32	0.004660	0.001824
	75	ປັກຕິ	3.84	2.86	0.49	0.003612	0.001427
	1500	ປັກຕິ	0.99	0.95	0.16	0.000651	0.000554
	2000	ປັກຕິ	1.11	0.41	0.09	0.000850	0.001383

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລນະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປັກຕິ / ແຊຕເຕອວ໌	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
250_0.25_0.75	0	ປັກຕິ	1.88	0.76	0.90	0.007461	0.001420
	75	ປັກຕິ	6.16	2.38	1.99	0.003702	0.003477
	1500	ປັກຕິ	3.44	4.12	1.10	0.004738	0.001127
	2000	ປັກຕິ	28.58	124.83	32.32	0.037657	0.008167
250_0.25_1.00	0	ປັກຕິ	7.42	36.33	8.20	0.009243	0.004031
	75	ປັກຕິ	40.11	26.85	31.14	0.047502	0.009913
	1500	ປັກຕິ	25.68	14.15	7.42	0.010604	0.004491
	2000	ປັກຕິ	14.53	21.86	9.56	0.011529	0.002876
250_0.25_1.50	0	ປັກຕິ	13.85	28.10	8.88	0.012019	0.007807
	75	ປັກຕິ	25.50	12.32	27.29	0.068387	0.007145
	1500	ປັກຕິ	9.71	4.17	1.94	0.003577	0.001132
	2000	ປັກຕິ	4.95	3.73	1.76	0.005722	0.001397
250_0.25_1.75	0	ປັກຕິ	23.14	16.99	5.68	0.021229	0.004588
	75	ປັກຕິ	5.05	2.52	2.77	0.006428	0.003750
	1500	ປັກຕິ	8.26	3.76	2.88	0.004601	0.002344
	2000	ປັກຕິ	12.51	5.05	4.94	0.008873	0.002605

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລນະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປົກຕິ / ແຊຕເຕອວ໌	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພລັງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
250_0.25_2.00	0	ປົກຕິ	5.74	5.81	2.28	0.007005	0.004530
	75	ປົກຕິ	11.73	2.52	6.80	0.006321	0.004859
	1500	ປົກຕິ	27.42	9.54	9.03	0.015869	0.003128
	2000	ປົກຕິ	47.25	58.84	78.13	0.057473	0.033417
250_0.30_1.50	0	ປົກຕິ	36.66	38.30	14.23	0.014129	0.010197
	75	ປົກຕິ	11.14	3.44	9.67	0.022865	0.003095
	1500	ປົກຕິ	719.76	99.49	278.95	1.577965	0.069596
	2000	-	ມືດແຕກຫັກ				
250_0.30_2.00	0	ປົກຕິ	25.77	18.44	7.37	0.036119	0.003640
	75	ປົກຕິ	40.59	12.43	33.12	0.050892	0.004614
	1500	ປົກຕິ	42.05	4.90	26.16	0.558178	0.017459
	2000	-	ມືດແຕກຫັກ				
300_0.10_0.25	0	ປົກຕິ	0.22	0.09	0.01	0.000626	0.004355
	75	ປົກຕິ	5.24	4.48	0.20	0.005516	0.001651
	1500	ປົກຕິ	5.31	1.70	0.06	0.000285	0.003008
	2000	ປົກຕິ	0.82	0.21	0.07	0.001222	0.001840

ເງື່ອນໄຂກາຮັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະມາຕົວໂລນະ (ລບ.ໜມ.)	ສຖານະກາຮັດລຶງ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປ ຕັ້ງພັດທະນາ				
			ປັກຕິ / ແຊຕເຕອຮ່ວ	ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ
300_0.15_0.25	0	ປັກຕິ	0.15	0.04	0.02	0.000458	0.001597
	75	ປັກຕິ	0.31	0.22	0.02	0.011276	0.000701
	1500	ປັກຕິ	1.49	0.74	0.14	0.000774	0.005563
	2000	ປັກຕິ	1.48	0.36	0.08	0.002084	0.000569
300_0.15_1.50	0	ປັກຕິ	6.47	12.41	1.91	0.009382	0.003555
	75	ປັກຕິ	6.70	3.36	2.79	0.007837	0.006463
	1500	ປັກຕິ	4.25	3.66	0.63	0.001971	0.004990
	2000	ປັກຕິ	0.72	1.25	0.22	0.011828	0.001735
300_0.20_0.25	0	ປັກຕິ	0.11	0.03	0.03	0.000373	0.001878
	75	ປັກຕິ	0.67	0.55	0.06	0.004337	0.001363
	1500	ປັກຕິ	2.80	0.53	0.04	0.000454	0.003852
	2000	ປັກຕິ	0.33	0.10	0.02	0.000641	0.002900
300_0.20_1.50	0	ປັກຕິ	1.40	3.81	1.00	0.025173	0.004683
	75	ປັກຕິ	3.17	1.51	0.89	0.005414	0.005242
	1500	ປັກຕິ	2.03	1.00	0.43	0.001470	0.002861
	2000	ປັກຕິ	3.26	1.95	1.11	0.025790	0.003656

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມົາຕຣໂລໜະ (ລບ.ໜມ.)	ສະຖານະກາຣກຶງ ປັກຕິ / ແຊຕເຕອຮ່ວ	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປປຕຣົມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
300_0.25_0.25	0	ປັກຕິ	0.10	0.09	0.05	0.000264	0.004333
	75	ປັກຕິ	0.31	0.25	0.05	0.000685	0.000901
	1500	ປັກຕິ	1.23	0.47	0.12	0.000726	0.001398
	2000	ປັກຕິ	0.61	0.28	0.09	0.001007	0.001961
300_0.25_1.50	0	ປັກຕິ	26.46	28.62	7.56	0.013259	0.006411
	75	ປັກຕິ	11.21	6.48	8.69	0.020606	0.003972
	1500	ປັກຕິ	8.10	1.39	1.23	0.007044	0.003184
	2000	ປັກຕິ	33.73	22.45	17.55	1.172209	0.005346
300_0.25_1.75	0	ປັກຕິ	4.02	7.13	2.59	0.011875	0.011502
	75	ປັກຕິ	8.46	2.30	3.63	0.006834	0.006836
	1500	ປັກຕິ	5.93	5.30	1.78	0.015182	0.004845
	2000	-	ມືດແຕກຫັກ				
300_0.25_2.00	0	ປັກຕິ	11.35	11.10	2.39	0.077427	0.002867
	75	ປັກຕິ	10.96	7.20	7.84	0.017776	0.002045
	1500	ປັກຕິ	13.06	2.30	10.56	38.602408	0.006080
	2000	-	ມືດແຕກຫັກ				

ເງື່ອນໄຂກາຣຕັດ (ມ./ນາທີ_ມມ./ຮອບ_ມມ.)	ປະເມາຕຣໂລນະ (ລບ.ໜມ.)	ສຖານະກາຣກຶງ ປົກຕິ / ແຊຕເຕອວ໌	ຄວາມໜາແນ່ນຂອງສປເປຕົກຮັມພັ້ງງານ				
			ແຮງຮັສມື	ແຮງປ້ອນຕັດ	ແຮງຕັດໜັກ	ສັນຍານຄວາມເຮັ່ງ	ສັນຍານເສີຍ
300_0.30_1.50	0	ປົກຕິ	22.52	41.37	13.67	0.021935	0.011514
	75	ປົກຕິ	10.66	2.69	7.45	0.019857	0.005783
	1500	-	ມືດແຕກຫັກ				
	2000		ມືດແຕກຫັກ				
300_0.30_2.00	0	ປົກຕິ	5.70	7.21	2.06	0.019069	0.006393
	75	ປົກຕິ	175.54	84.89	266.36	12.931468	0.027413
	1500	-	ມືດແຕກຫັກ				
	2000		ມືດແຕກຫັກ				

ภาคผนวก ง
โปรแกรม Matlab สำหรับการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว

ศูนย์วิทยาทรัพยากร
อุปกรณ์มหा�วิทยาลัย

โปรแกรมการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว สำหรับวิเคราะห์สัญญาณแรงตัวด้วย MATLAB

```
clear;
```

```
samp=100000;
```

```
fname = 'ASF_V15_F30_D150_Volume0';
```

```
ext = '.txt';
```

```
filename = [fname,ext];
```

```
load (filename);
```

```
eval(['data=',[fname],':']);
```

```
[N,n]=size(data);
```

```
f=(0:N-1)/N*samp;
```

```
freq=f(1:N/2);
```

```
Fx=fft(data(:,1))/(N*2);
```

```
Fy=fft(data(:,2))/(N*2);
```

```
Fz=fft(data(:,3))/(N*2);
```

```
absFx=abs(Fx(1:N/2));
```

```
absFy=abs(Fy(1:N/2));
```

```
absFz=abs(Fz(1:N/2));
```

```
PabsFx=absFx.^2;
```

```
PabsFy=absFy.^2;
```

```
PabsFz=absFz.^2;
```

```
j=j+1;
```

```
k=1;
```

```

for i=1:N

    if freq (1,i)>=100 & freq (1,i)<=500
        PSDFxforChip (j,1)=PabsFx (i,1);
        PSDFyforChip (j,1)=PabsFy (i,1);
        PSDFzforChip (j,1)=PabsFz (i,1);
        Xaxis1 (j,1)=freq(1,i);
        j=j+1;
    end

    if freq (1,i)>=375 & freq (1,i)<=425
        PSDFxforChatter (k,1)=PabsFx (i,1);
        PSDFyforChatter (k,1)=PabsFy (i,1);
        PSDFzforChatter (k,1)=PabsFz (i,1);
        Xaxis2 (k,1)=freq(1,i);
        k=k+1;
    end

    if freq (1,i)> 500
        break
    end
end

ESDFxforChip (1,1)=trapz(Xaxis1,PSDFxforChip);
ESDFyforChip (2,1)=trapz(Xaxis1,PSDFyforChip);
ESDFzforChip (3,1)=trapz(Xaxis1,PSDFzforChip);

ESDFxforChatter (1,1)=trapz(Xaxis2,PSDFxforChatter);
ESDFyforChatter (2,1)=trapz(Xaxis2,PSDFyforChatter);
ESDFzforChatter (3,1)=trapz(Xaxis2,PSDFzforChatter);

```

```
figure(1);

subplot (3,1,1); plot (freq,PabsFx); grid;
xlabel('Frequency Hz'); ylabel('PSD of Radial Force N^2');

subplot (3,1,2); plot(freq,PabsFy); grid;
xlabel('Frequency Hz'); ylabel('PSD of Feed Force N^2');

subplot (3,1,3); plot(freq,PabsFz); grid;
xlabel('Frequency Hz'); ylabel('PSD of Main Force N^2');
```

โปรแกรมการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว สำหรับวิเคราะห์สัญญาณเสียง

```
clear;
```

```
samp=100000;
```

```
fname = 'ASF_V15_F30_D150_Volume0';
```

```
ext = '.txt';
```

```
filename = [fname,ext];
```

```
load (filename);
```

```
eval(['data=',[fname],':']);
```

```
[N,n]=size(data);
```

```
f=(0:N-1)/N*samp;
```

```
freq=f(1:N/2);
```

```
Sound=fft(data(:,1))/(N*2);
```

```
absSound=abs(Sound(1:N/2));
```

```
PabsSound=absSound.^2;
```

```
j=1;
```

```
k=1;
```

```
l=1;
```

```
for i=1:N
```

```
if freq (1,i)>=2000 & freq (1,i)<=3000
```

```
PSDforChip (j,1)=PabsSound (i,1);
```

```
Xaxis1 (j,1)=freq (1,i);
```

```

j=j+1;

end

if freq (1,i)>=4000 & freq (1,i)<=6000
    PSDforWear (k,1)=PabsSound (i,1);
    Xaxis2 (k,1)=freq (1,i);
    k=k+1;
end

if freq (1,i)>=375 & freq (1,i)<=425
    PSDforChatter (l,1)=PabsSound (i,1);
    Xaxis3 (l,1)=freq (1,i);
    l=l+1;
end

if freq (1,i)> 6000
    break
end

ESDSoundforChip (1,1)=trapz(Xaxis1,PSDforChip);
ESDSoundforWear (1,2)=trapz(Xaxis2,PSDforWear);
ESDSoundforChatter (1,3)=trapz(Xaxis3,PSDforChatter);

figure(1);
plot(freq,PabsSound); grid;
xlabel('Frequency Hz'); ylabel('PSD of Sound Pascal^2');

```

โปรแกรมการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว สำหรับวิเคราะห์สัญญาณความเร่ง

```
clear;
```

```
samp=100000;
```

```
fname = 'ASF_V15_F30_D150_Volume0';
```

```
ext = '.txt';
```

```
filename = [fname,ext];
```

```
load (filename);
```

```
eval(['data=',[fname],':']);
```

```
[N,n]=size(data);
```

```
t=1/samp;
```

```
tt=(0:t:t*(N-1));
```

```
f=(0:N-1)/N*samp;
```

```
freq=f(1:N/2);
```

```
Avg=mean(data(:,1));
```

```
CumUpper=0;
```

```
NoUp=0;
```

```
CumLower=0;
```

```
NoLow=0;
```

```
for i=1:N
```

```
if Data (i)>= Avg
```

```
    CumUpper=CumUpper+Data (i);
```

```
    NoUp=NoUp+1;
```

```
else
```

```

CumLower=CumLower+Data (i);

NoLow=NoLow+1;

end

end

AvgUpper=CumUpper / NoUp;

AvgLower=CumLower / NoLow;

AmplitudeforWear(1)=AvgUpper - AvgLower;

MaxTime=max(tt);

qq(1)=0;

qq(2)=MaxTime;

for a=1:2

AvgU1 (a) =AvgUpper;

AvgL1 (a) =AvgLower;

End

Acc=fft(data(:,1))/(N^2);

absAcc=abs(Sound(1:N/2));

PabsAcc=absAcc.^2;

j=1;

k=k+1;

for i=1:N

if freq (1,i)>=100 & freq (1,i)<=500

```

```

PSDforChip (j,1)=PabsAcc (i,1);

Xaxis1 (j,1)=freq (1,i);

j=j+1;

end

if freq (1,i)>=375 & freq (1,i)<=425

PSDforChatter (k,1)=PabsAcc (i,1);

Xaxis2 (k,1)=freq (1,i);

k=k+1;

end

if freq (1,i)> 500

break

end

end

ESDAccforChip (1,1)=trapz(Xaxis1,PSDforChip);

ESDAccforChatter (1,2)=trapz(Xaxis2,PSDforChatter);

figure(1);

plot(tt,data(:,1),qq,AvgU1,qq,AvgL1); grid;

xlabel('Time Second'); ylabel('Amplitude g');

figure(2);

plot(freq,PabsAcc); grid;

xlabel('Frequency Hz'); ylabel('PSD of Acceleration g^2');

```

โปรแกรมการแปลงฟูเรียร์อย่างเร็ว สำหรับวิเคราะห์สัญญาณอะคูสติก อีมิชั่น

clear;

samp=2000000;

fname = 'AE_V15_F30_D150_Volume0';

ext = '.txt';

filename = [fname,ext];

load (filename);

eval(['data=',[fname],':']);

[N,n]=size(data);

f=(0:N-1)/N*samp;

freq=f(1:N/2);

AE=fft(data(:,1))/(N*2);

absAE=abs(AE(1:N/2));

PabsAE=absAE.^2;

k=1;

for i=1:N

if freq (1,i)>=100000 & freq (1,i)<=300000

PSDforWear (k,1)=PabsAE (i,1);

Xaxis (k,1)=freq (1,i);

k=k+1;

```
end

if freq (1,i)> 300000
    break
end
end

ESDSoundforWear (1,1)=trapz(Xaxis,PSDforWear);

SDforChip=std( data(:,1) );

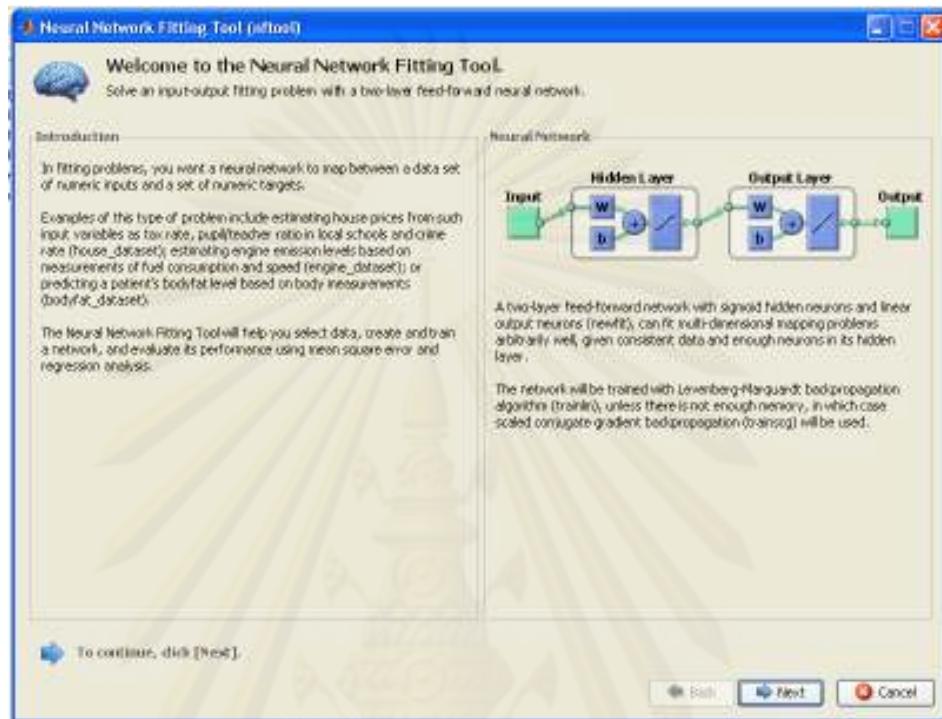
figure(1);
plot(freq,PabsAE); grid;
xlabel('Frequency Hz'); ylabel('PSD of Acoustic Emission Volt^2');
```



ภาคผนวก ๑
ขั้นตอนการใช้งานโครงข่ายประสานเที่ยม

ศูนย์วิทยทรัพยากร อุปกรณ์มหawiyaลัย

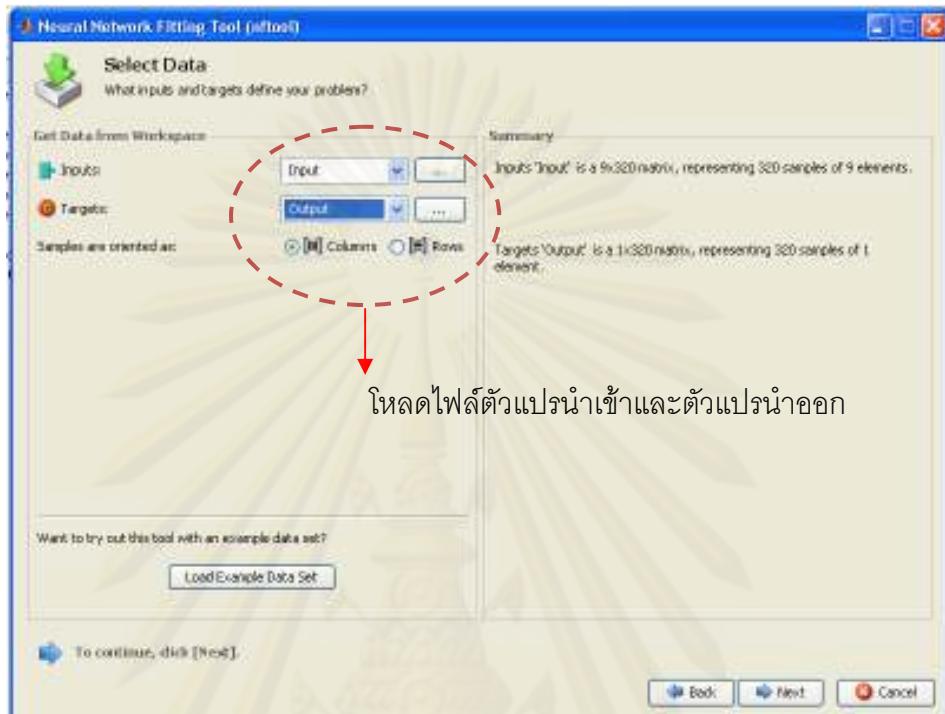
**ขั้นตอนการพยากรณ์ระดับการสึกหรอของมีดกลึง
โดยใช้โครงข่ายประสาทเทียมชนิดที่มีการแพร่ค่าข้อมูลลับ**



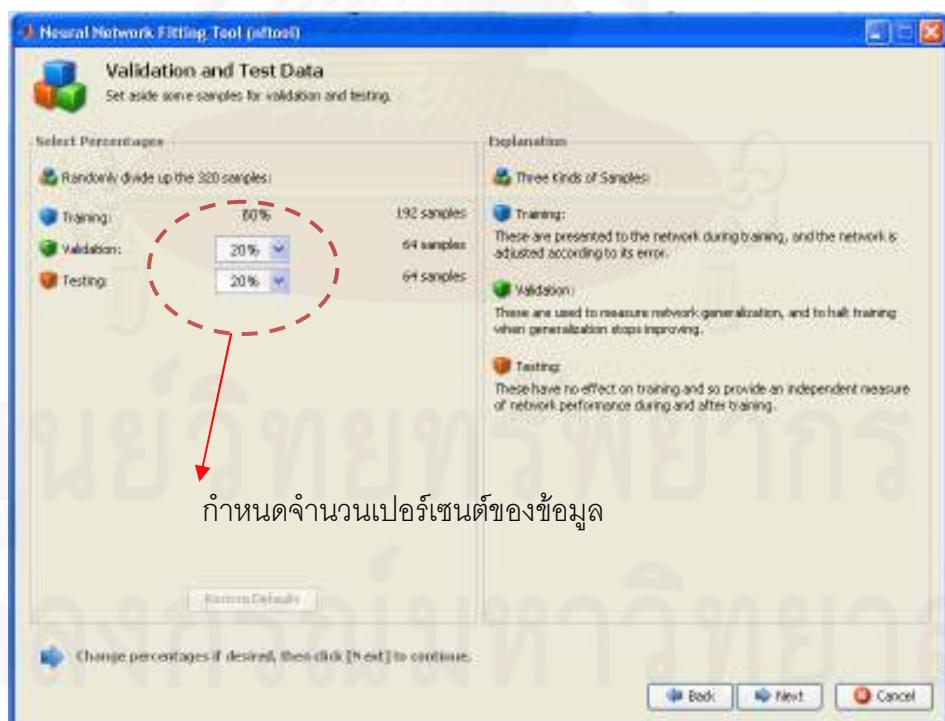
รูป ก : ภาพแสดงหน้าเริ่มต้นสำหรับการใช้งานโครงข่ายประสาทเทียม

- 1.) เปิดการใช้งานโครงข่ายประสาทเทียมโดยใช้คำสั่ง nftool (รูป ก)
- 2.) ทำการโหลดไฟล์ของตัวแปรนำเข้า(Input) ที่ประกอบไปด้วย แรงดันสถิตทั้ง 3 แกน, แอมเพลจุดของความแปรปรวนเฉลี่ยของสัญญาณความเร่ง, ค่าความหนาแน่นของสเปกตรัมพลังงานของสัญญาณเสียง และสัญญาณอะคูสติก อีมิสชัน รวมถึงเงื่อนไขของการตัด(ความเร็ว, อัตราป้อนตัด และความลึกตัด) และตัวแปรนำออก(Output) ซึ่งก็คือ ค่าระดับของการสึกหรอบนผิวหนบของมีดกลึง (รูป ข)
- 3.) กำหนดจำนวนเบอร์เซนต์ของจำนวนข้อมูลที่จะถูกนำมาใช้ในฝึกสอน (training), การตรวจสอบความถูกต้อง(validation) และการทดสอบ(Test) ซึ่งจากข้อมูลทั้งหมด 320 ข้อมูล จะถูกแบ่งเป็น 192 ข้อมูล (60%) สำหรับการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียม, 64 ข้อมูล (20%) สำหรับการตรวจสอบความถูกต้องของโครงข่ายประสาทเทียม และ 64 ข้อมูล (20%) สำหรับการทดสอบของโครงข่ายประสาทเทียม ดังรูป ค
- 4.) กำหนดจำนวนชั้นซ่อน(Hidden Layer) ของโครงข่ายประสาทเทียม ซึ่งในที่นี้จะถูกกำหนดเป็น 20 ชั้นซ่อนโดยมีกราฟเฟอร์ฟังก์ชันถ่ายโอนเป็นล็อกซิกมอยด์ ในขณะที่ชั้นของเอกสารทัพทุกจะเป็นแบบเชิงเส้น ดังรูป ง

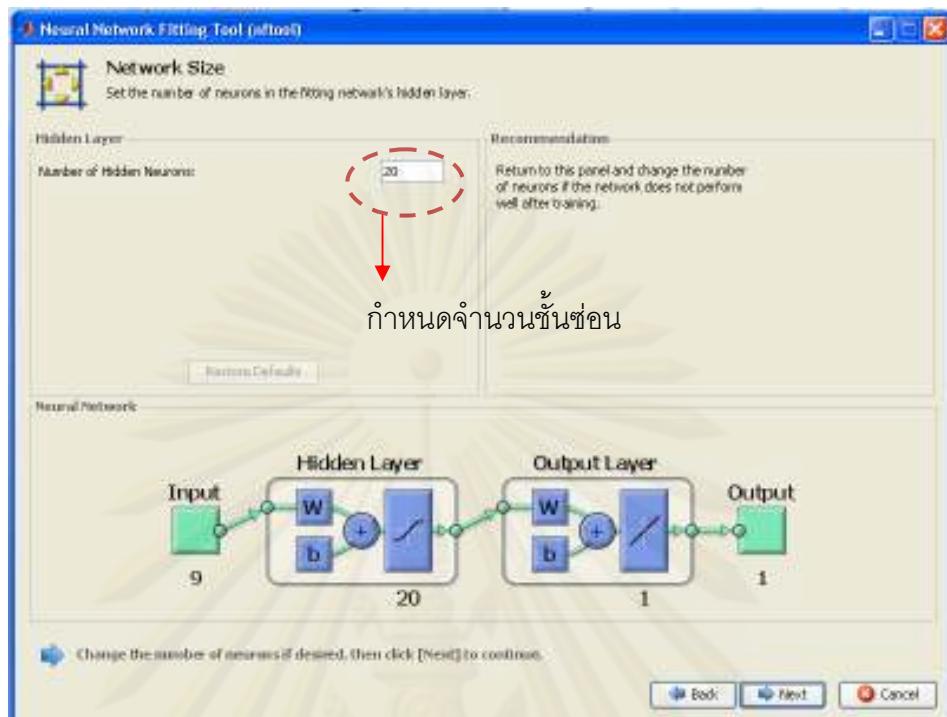
- 5.) กดปุ่ม Tran ในรูป จะเพื่อทำการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียมด้วย Levenberg-Marquardt backpropagation(trainlm) ในรูป จะ



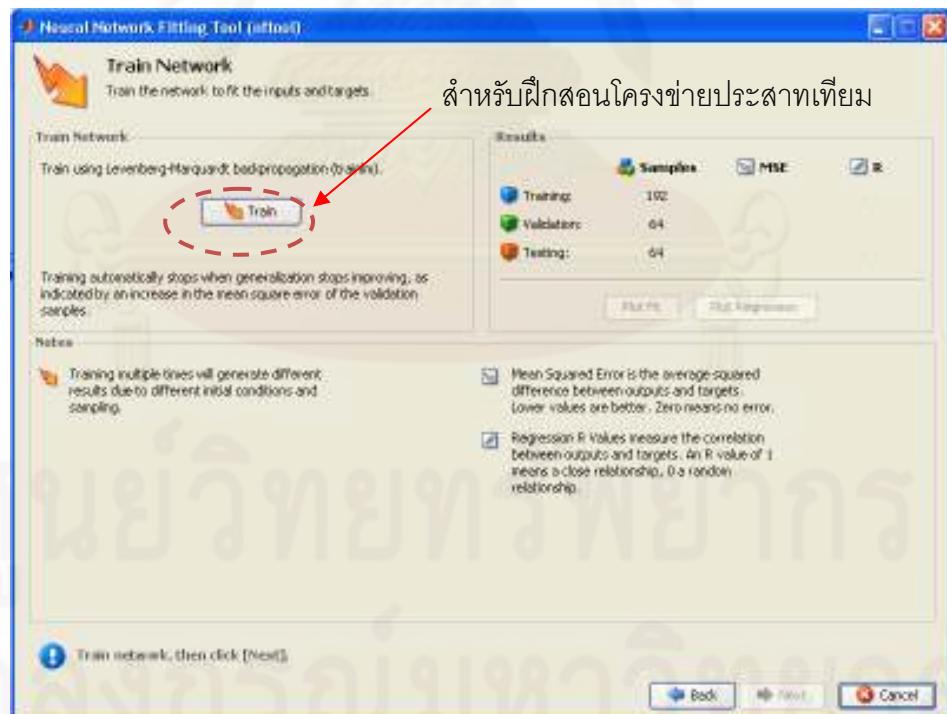
รูป ข : ภาพแสดงการโหลดไฟล์ของตัวแปรนำเข้าและตัวแปรนำออก



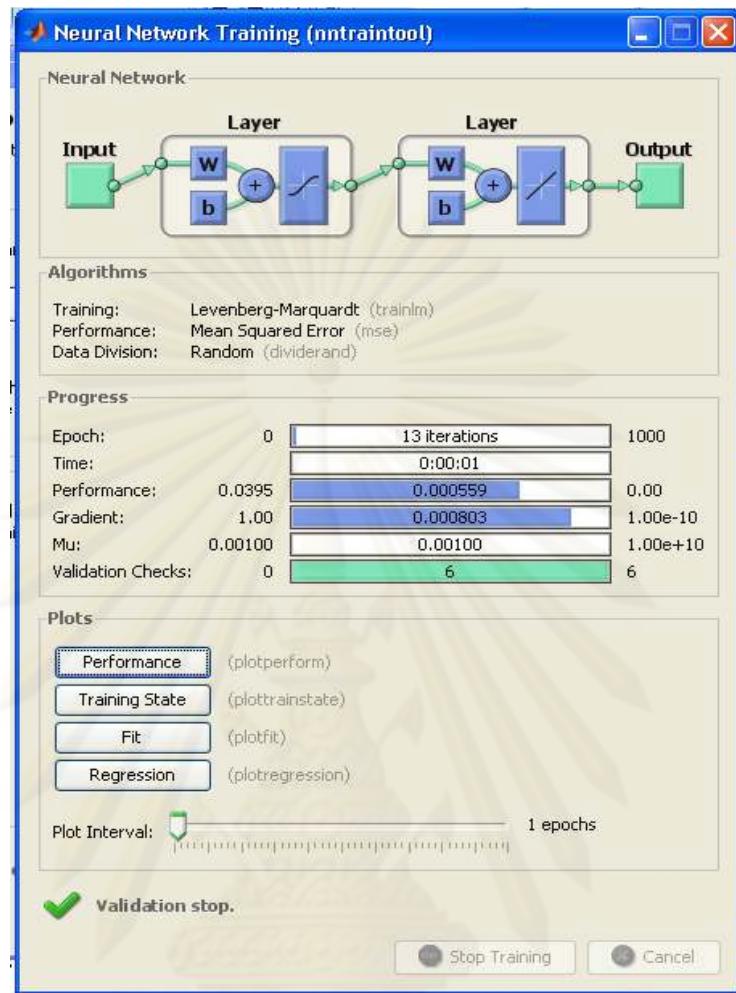
รูป ค : ภาพแสดงการกำหนดจำนวนของข้อมูลสำหรับการเรียนรู้, การยืนยันความถูกต้องและการทดสอบของโครงข่ายประสาทเทียม



รูป ง : ภาพแสดงการกำหนดจำนวนน้ำหนักชั้อนอนของโครงข่ายประสาทเทียม



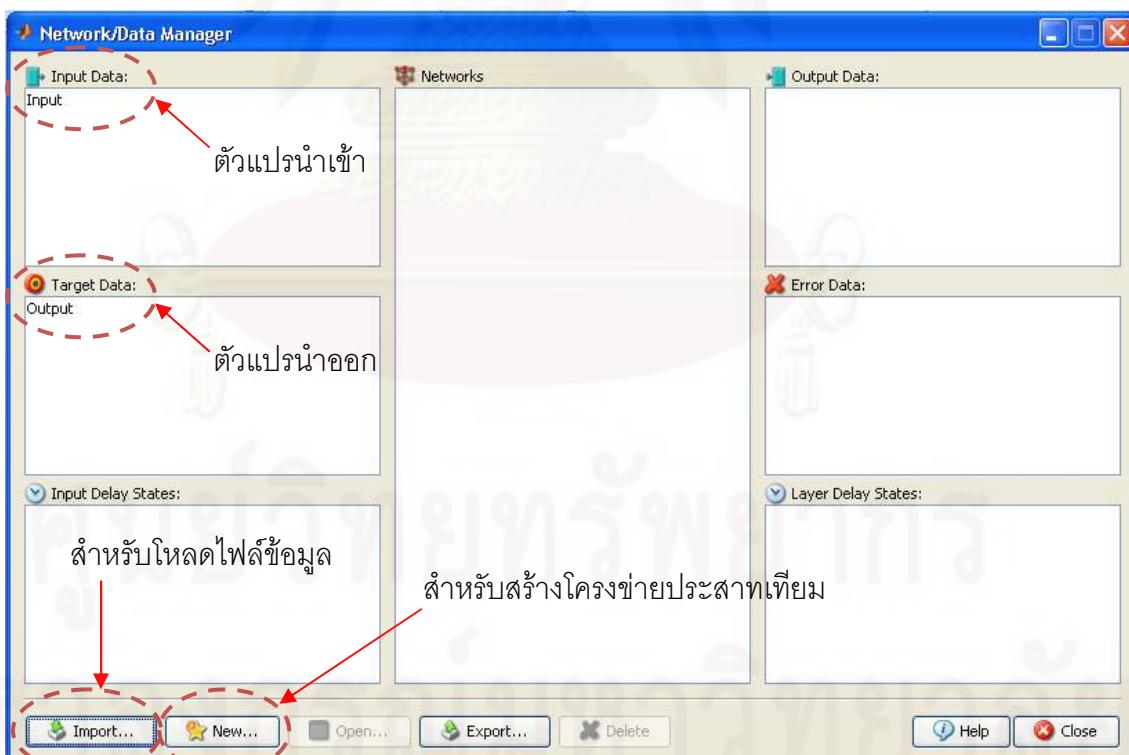
รูป จ : ภาพแสดงขั้นตอนการฝึกสอนสำหรับโครงข่ายประสาทเทียม



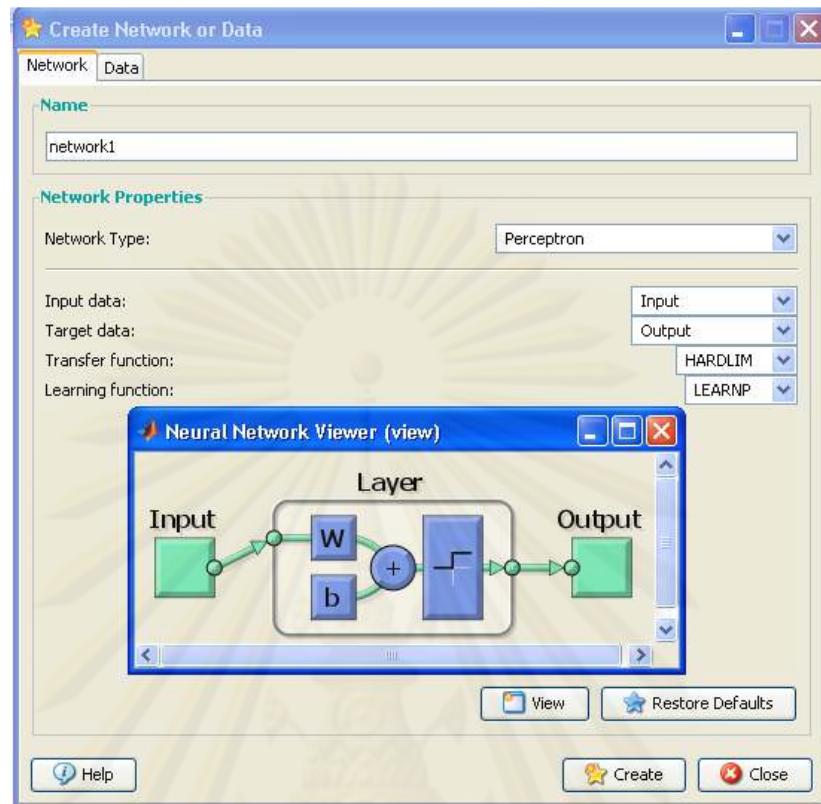
รูป ฉ : ภาพแสดงการฝึกสอนสำหรับโครงข่ายประสาทเทียม

**ขั้นตอนการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะและการตรวจจับแซตเตอร์
โดยใช้โครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซพตรอน**

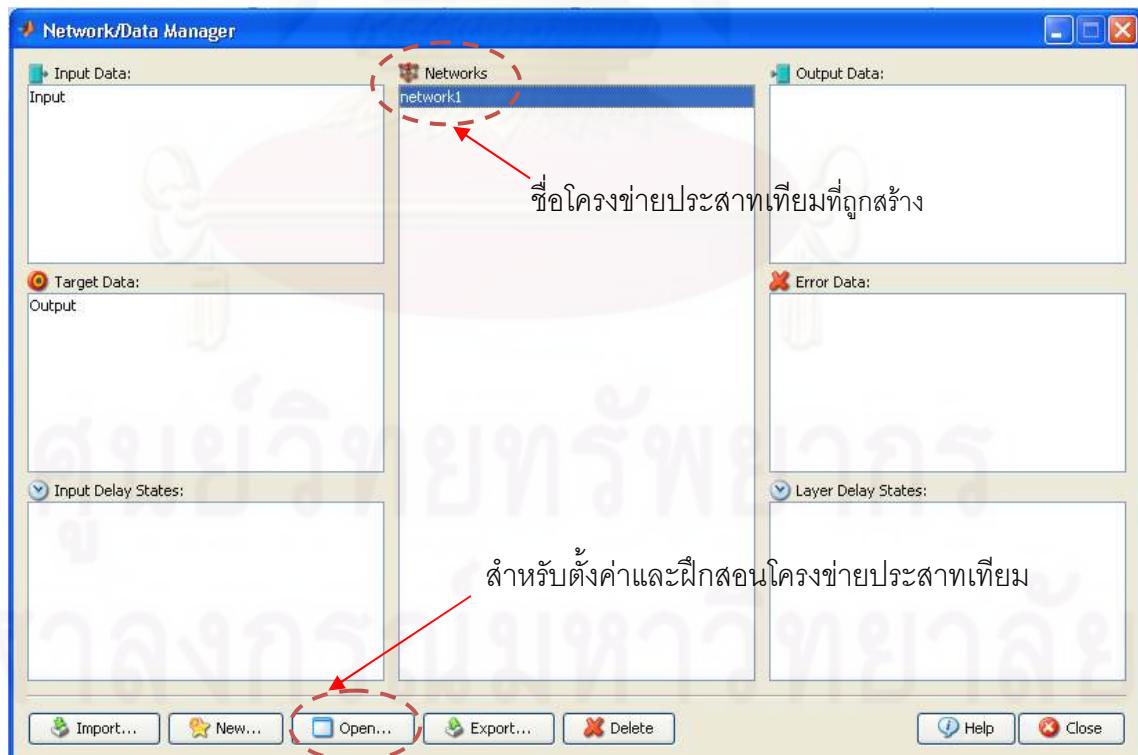
- 1.) เปิดการใช้งานโครงข่ายประสาทเทียมโดยใช้คำสั่ง nnntool (รูป ๗)
- 2.) โหลดไฟล์ของตัวแปรนำเข้า(Input) ที่ประกอบไปด้วย ค่าพารามิเตอร์ที่ใช้ในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ หรือค่าพารามิเตอร์ที่ใช้ในการตรวจจับแซตเตอร์ และตัวแปรนำออก (Output) ซึ่งก็คือ รูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น หรือสถานะของการตัดว่าเกิดแซตเตอร์ขึ้น หรือไม่ โดยการกดปุ่ม Import
- 3.) กดปุ่ม New จากรูปที่ ๗ เพื่อสร้างโครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซพตรอน
- 4.) จากรูป ๗ เลือกรูปแบบของโครงข่าย(Network Type) เป็นแบบเพอร์เซพตรอน ซึ่งมีพังก์ชันถ่ายโอนเป็นแบบขาard ลดลิมิต จากนั้นกด Create
- 5.) จากรูป ๘ กดปุ่ม Open เพื่อทำการตั้งค่าและฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซพตรอน
- 6.) กดปุ่ม Train Network (รูป ๙) เพื่อทำการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียม



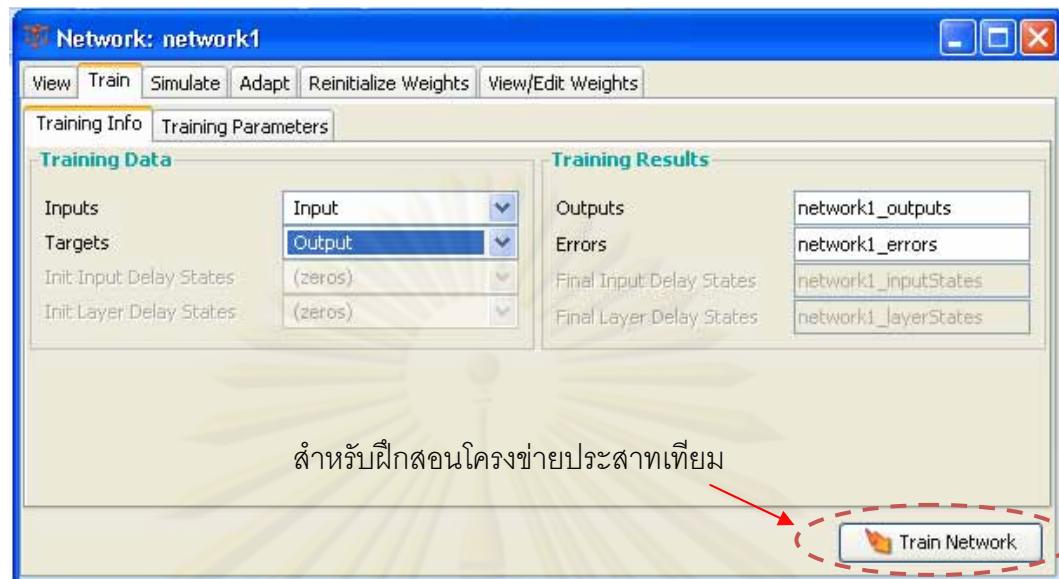
รูป ๗ : ภาพแสดงหน้าเริ่มต้นของการใช้งานโครงข่ายประสาทเทียม



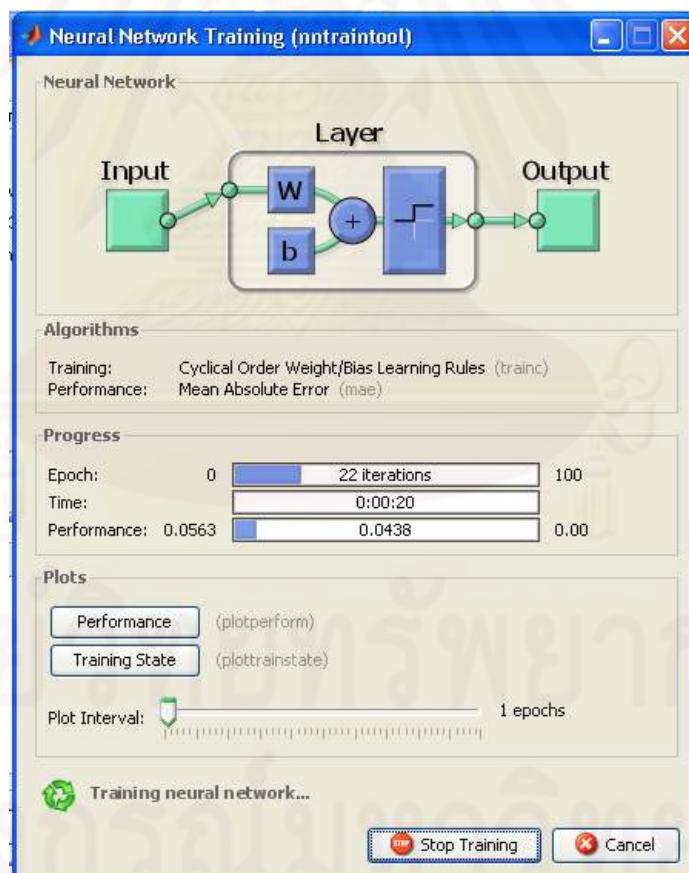
รูป ๗ : ภาพแสดงการสร้างโครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน



รูป ๘ : ภาพแสดงการสร้างโครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน



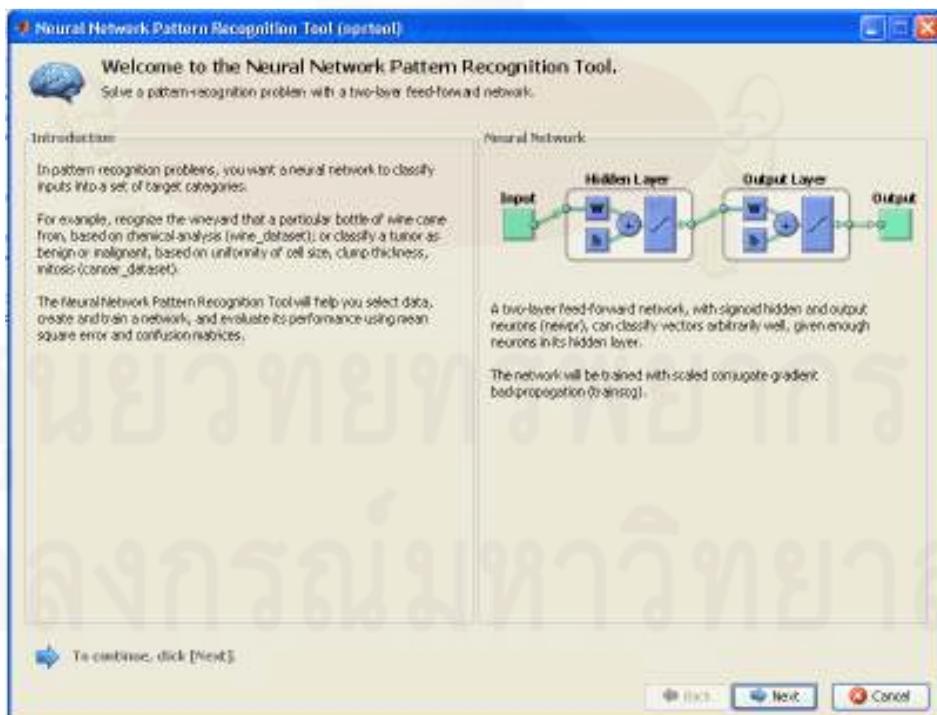
รูป ณ : ภาพแสดงการตั้งค่าข้อมูลสำหรับฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียม



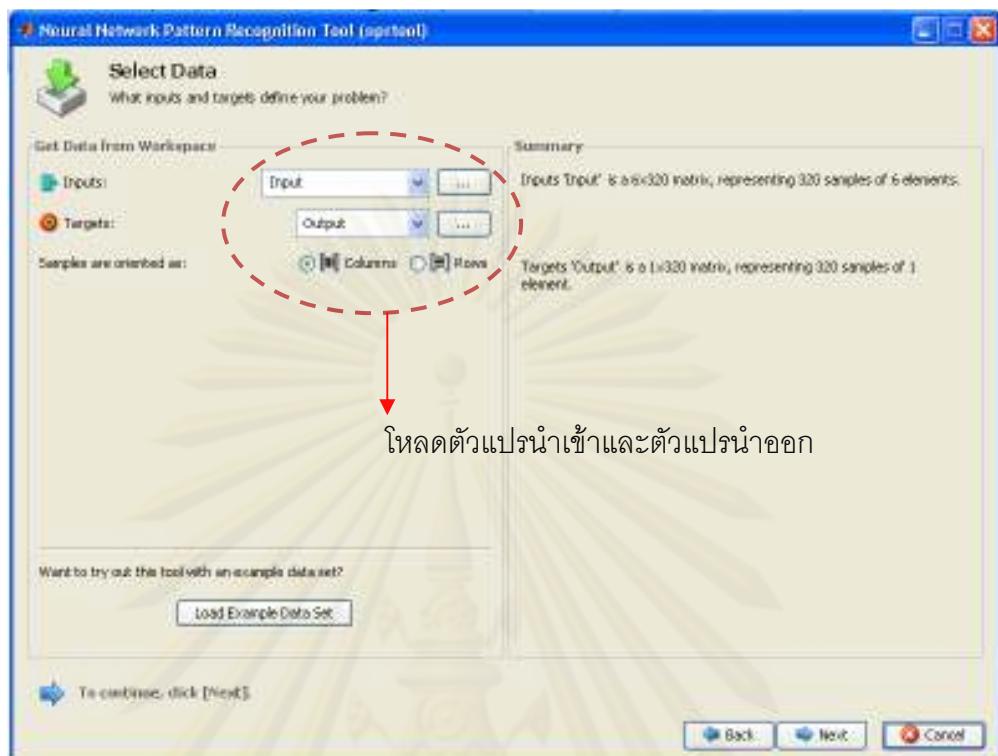
รูป ญ : ภาพแสดงการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียมที่มีโครงข่ายแบบเพอร์เซปตรอน

ขั้นตอนการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะและการตรวจจับแซตเตอร์ โดยใช้เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำรูปแบบ

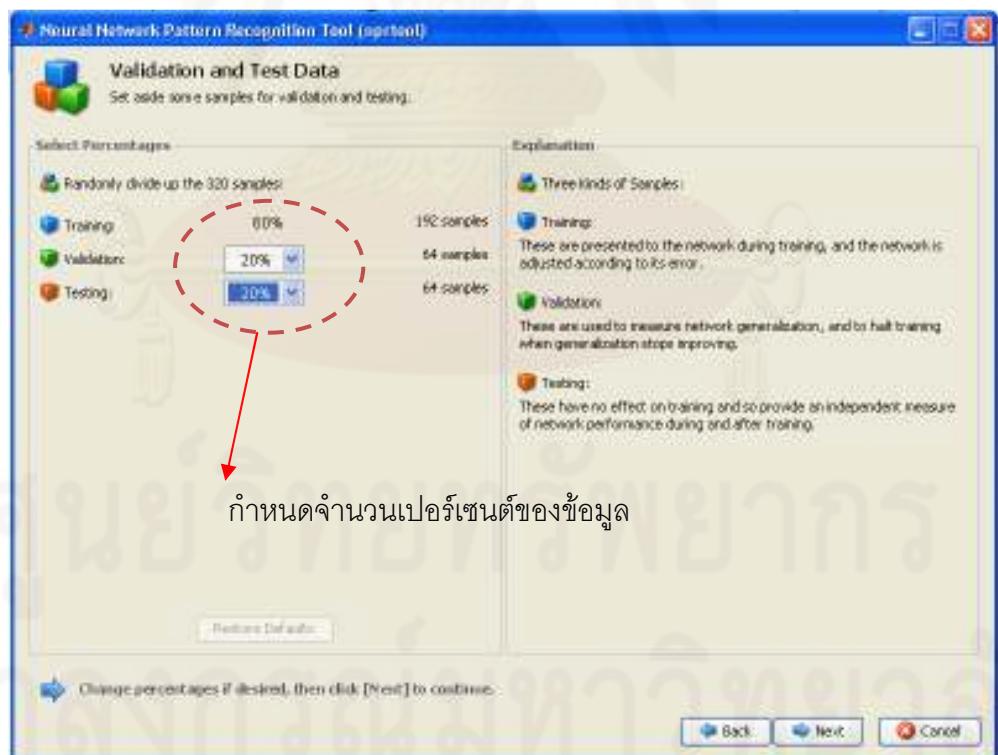
- 1.) เปิดการใช้งานโครงข่ายประสาทเทียมโดยใช้คำสั่ง nprtool (รูป ๗)
- 2.) โหลดไฟล์ของตัวแปรนำเข้า(Input) ที่ประกอบไปด้วย ค่าพารามิเตอร์ที่ใช้ในการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ หรือค่าพารามิเตอร์ที่ใช้ในการตรวจจับแซตเตอร์ และตัวแปรนำออก (Output) ซึ่งก็คือ รูปแบบของเศษโลหะที่เกิดขึ้น ดังรูป ๘
- 3.) กำหนดจำนวนเบอร์เซนต์ของจำนวนข้อมูลที่จะถูกนำมาใช้ในฝึกสอน (training), การตรวจสอบความถูกต้อง(validation) และการทดสอบ(Test) ซึ่งจากข้อมูลทั้งหมด 320 ข้อมูล ของการจำแนกรูปแบบของเศษโลหะ และ 333 ข้อมูลของการตรวจจับการเกิดแซตเตอร์จะถูกแบ่งเป็น 60% สำหรับการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียม, 20% สำหรับการตรวจสอบความถูกต้องของโครงข่ายประสาทเทียม และ 20% สำหรับการทดสอบของโครงข่ายประสาทเทียม ดังรูป ๗
- 4.) กำหนดจำนวนชั้นช่องของโครงข่ายประสาทเทียม ซึ่งในที่นี้จะถูกกำหนดเป็น 20 ชั้นช่องโดย มีฟังก์ชันถ่ายโอนของชั้นช่องและชั้นาเออร์พุทเป็นแบบล็อกซิกมอยด์ ดังรูป ๘
- 5.) กดปุ่ม Train ในรูป ๘ เพื่อทำการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียมด้วย Scaled Conjugate gradient backpropagation(trainscg) ในรูป ๑



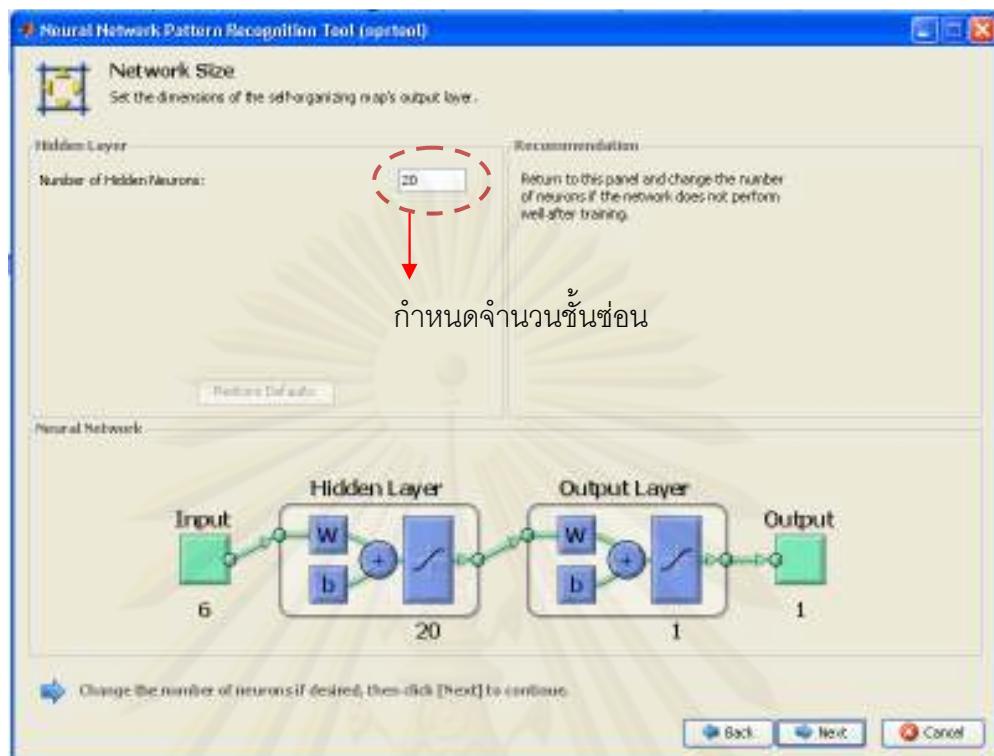
รูป ๗ : ภาพแสดงการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำรูปแบบ



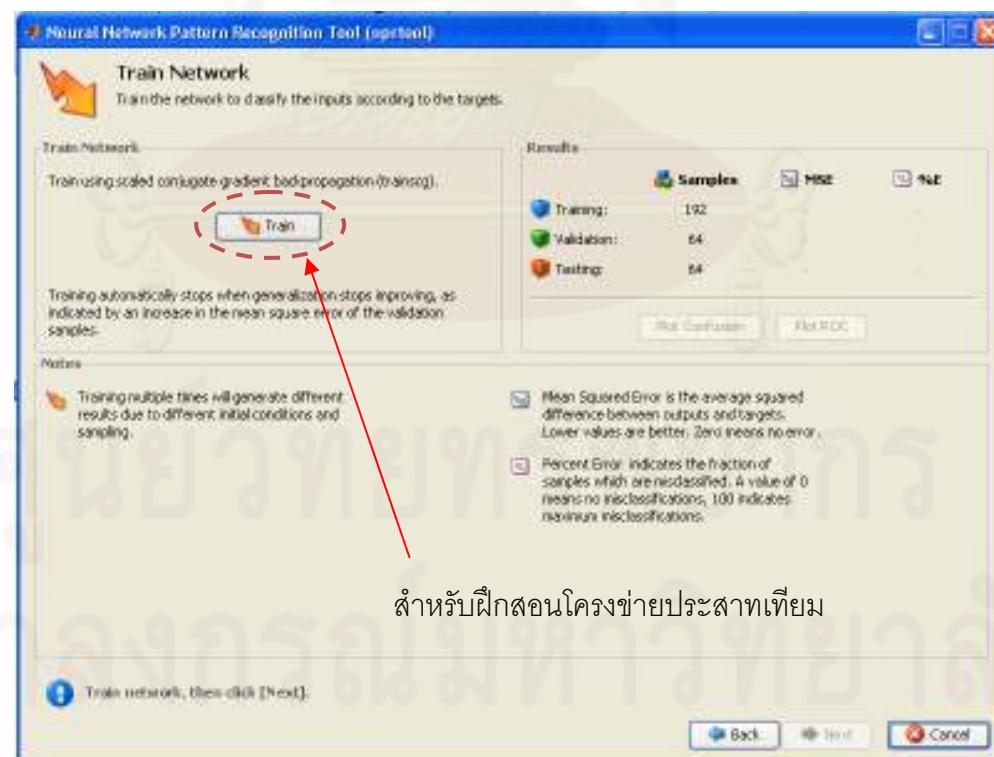
รูป ๕ : ภาพแสดงการการโหลดไฟล์ของตัวแปรนำเข้าและตัวแปรนำออก



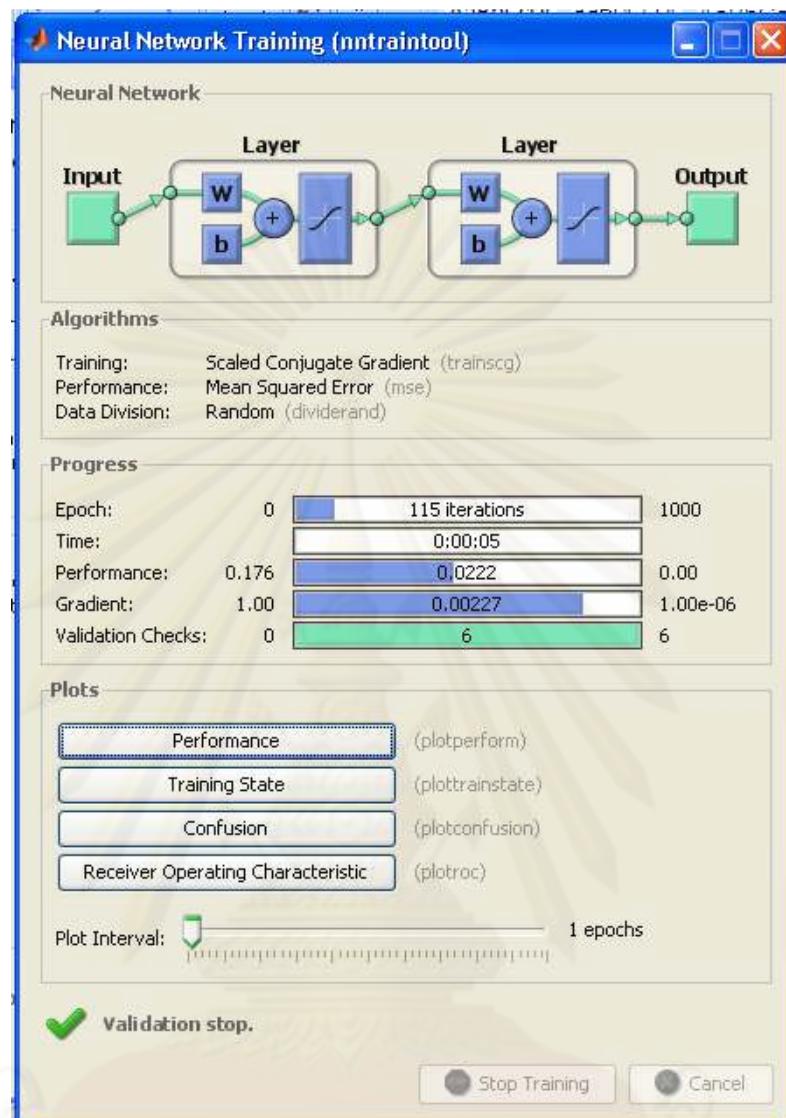
รูป ๖ : ภาพแสดงการกำหนดจำนวนของข้อมูลสำหรับการเรียนรู้, การยืนยันความถูกต้องและการทดสอบของโครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจัดจำรูปแบบ



รูป ๘ : ภาพแสดงการกำหนดจำนวนนeuronชั้อนุกของโครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจดจำรูปแบบ



รูป ๙ : ภาพแสดงการฝึกสอนโครงข่ายประสาทเทียมที่ใช้เทคนิคการเรียนรู้การจดจำรูปแบบ



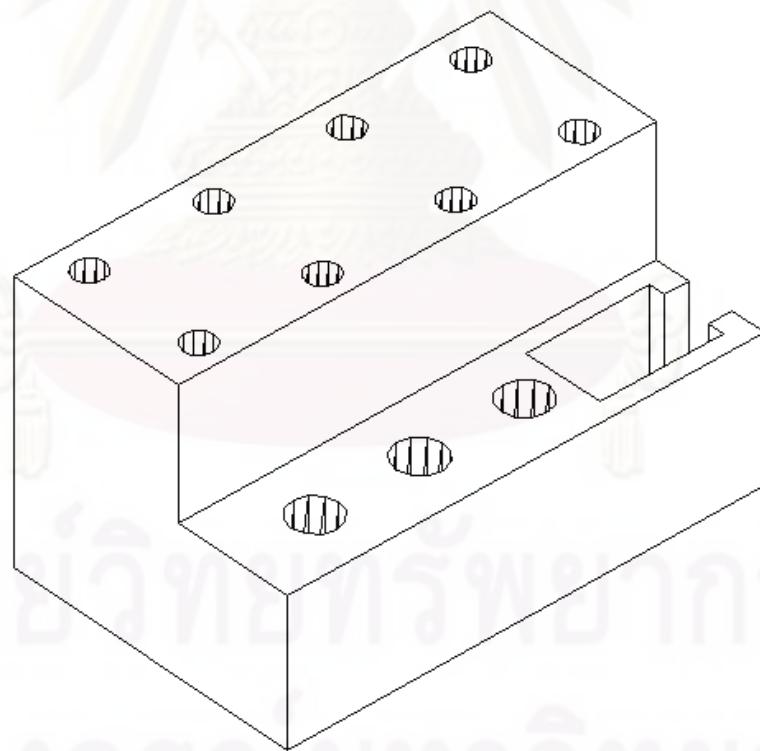
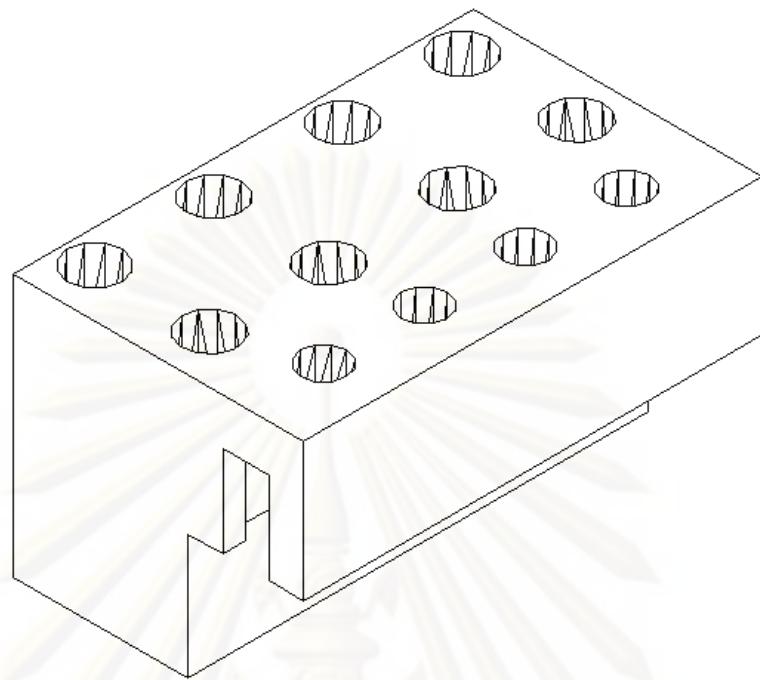
รูป ด : ภาพแสดงการฝึกสอนสำหรับโครงข่ายประสาทเทียม



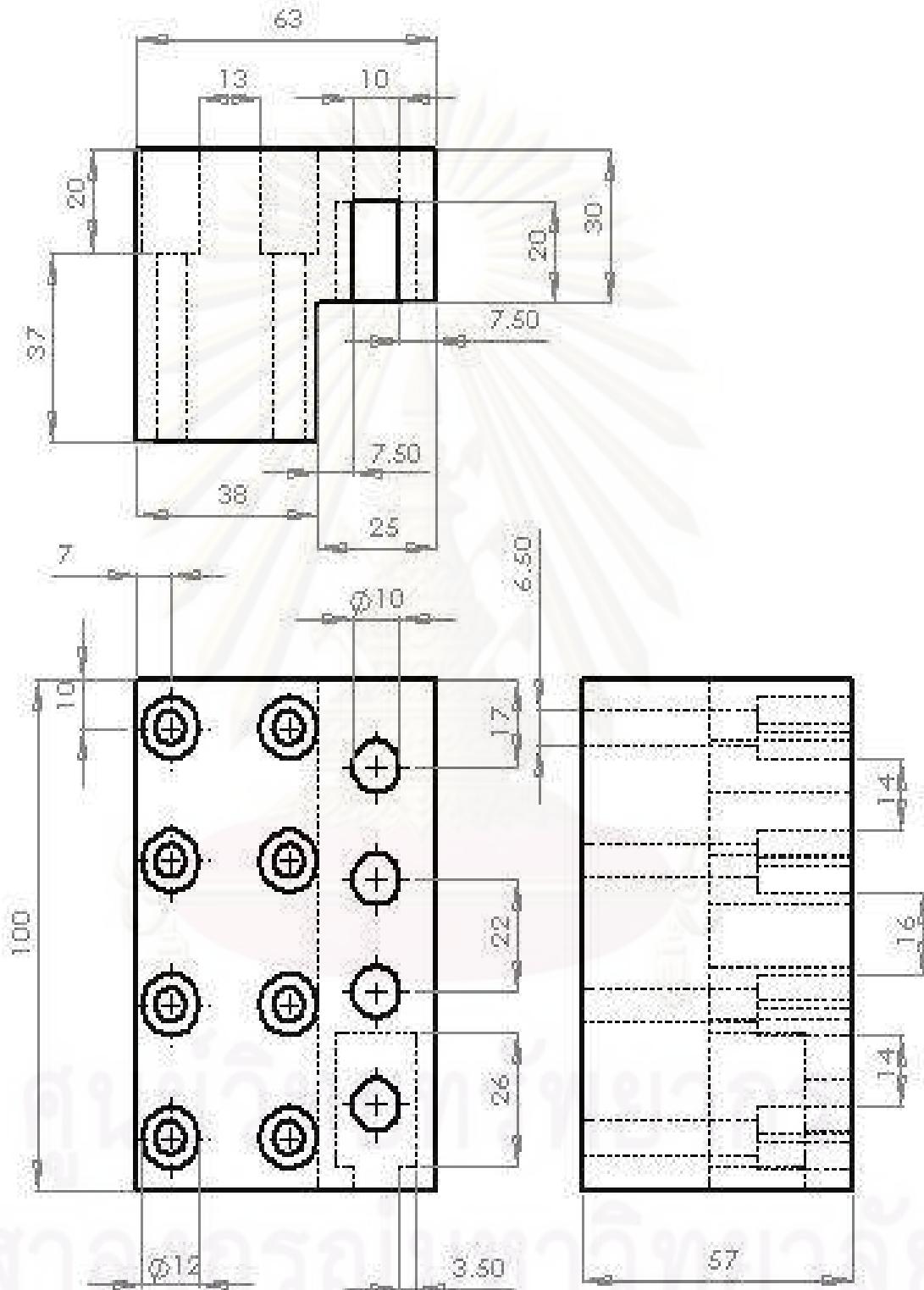
ภาคผนวก ๙

อุปกรณ์จับยึดด้ามมีดตัดและเช่นเชอร์

ศูนย์วิทยทรัพยากร อุปกรณ์จับยึดด้ามมีดตัดและเช่นเชอร์



รูป ๗ : ภาพแสดงอุปกรณ์จับยึดค้ำมีตัดและเซนเซอร์



รูป ๑ : ภาพแสดง Drawing ของอุปกรณ์จับยึดด้ามมีดตัดและเชนเชอร์

ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นายชัยวัฒน์ ภูษณพากร เกิดวันที่ 20 พฤศจิกายน พ.ศ. 2526 ที่จังหวัดนครราชสีมา สำเร็จการศึกษาปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง ในปีการศึกษา 2549 ต่อมาได้ทำงานที่บริษัท อาชาเอ็นเตค (ประเทศไทย) จำกัด ในตำแหน่ง Asst. Supervisor จากนั้นได้เข้าศึกษาต่อในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมอุตสาหการ คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในภาคการศึกษาปลาย ปีการศึกษา 2550

