การศึกษาแนวทางการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบความสามารถ ปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าเบื้องต้น

นายคทา สุวรรณวัฒน์

สถาบนวิทยบริการ

วิทยานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ปีการศึกษา 2547 ISBN 974-53-1646-6 ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

A STUDY OF APPROACHES FOR SETTING UP AN OPEN AREA TEST SITE FOR PRE-COMPLIANCE ELECTROMAGNETIC COMPATIBILITY TEST

Mr. Katha Suwannawat

สถาบนวิทยบริการ

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements for the Degree of Master of Engineering in Electrical Engineering Department of Electrical Engineering Faculty of Engineering Chulalongkorn University Academic Year 2004 ISBN 974-53-1646-6

หัวข้อวิทยานิพนธ์	การศึกษาแนวทางการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบความ
	สามารถปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าเบื้องต้น
โดย	นายคทา สุวรรณวัฒน์
สาขาวิชา	วิศวกรรมไฟฟ้า
อาจารย์ที่ปรึกษา	รองศาสตราจารย์ ดร.ฉัตรชัย ไวยาพัฒนกร

คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของ การศึกษาตามหลักสูตรปริญญามหาบัณฑิต

> คณบดี คณะวิศวกรรมศาสตร์ (ศาสตราจารย์ ดร.ดิเรก ลาวัณย์ศิริ)

คณะกรรมการสอบวิทยานิพนธ์

.....ประธานกรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ทับทิม อ่างแก้ว)

..... อาจารย์ที่ปรึกษา

(รองศาสตราจารย์ ดร.ฉัตรชัย ไวยาพัฒนกร)

..... กรรมการ (อาจารย์ ดร.วีระพันธ์ รังสิวิจิตรประภา)

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

คทา สุวรรณวัฒน์ : การศึกษาแนวทางการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อ การทดสอบความสามารถปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าเบื้องต้น (A STUDY OF APPROACHES FOR SETTING UP AN OPEN AREA TEST SITE FOR PRE-COMPLIANCE ELECTROMAGNETIC COMPATIBILITY TEST) อ.ที่ปรึกษา : รศ. ดร. ฉัตรชัย ไวยาพัฒนกร, 143 หน้า, ISBN 974-53-1646-6.

วิทยานิพนธ์นี้ศึกษาแนวทางการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบความสามารถ ปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าเบื้องต้นโ<mark>ดยทดลองจัด</mark>ตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบ เบื้องต้น สถานทดสอบแบบกลางแจ้งที่จัดตั้งจะอยู่ในบริเวณที่ไม่สามารถควบคุมให้มีระดับสัญญาณ รบกวนได้ตามมาตรฐานทุกคว<mark>ามถี่ ขนาดข</mark>องระนาบ<mark>ดินจะเล็กก</mark>ว่าขนาดที่มาตรฐานกำหนดและมีสิ่ง กีดขวางที่อยู่ใกล้เคียงบริเวณที่จะจัดตั้งสถานทดสอบ ผลดังกล่าวจะทำให้เกิดคลื่นหลายวิถีขึ้นทำให้ ผลการตรวจวัดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าผิดพลาด การกำจัดผล ของคลื่นหลายวิถีที่มาจากสิ่งกีดขวางทำโดยวิธีประตูเวลาวิธีนี้ต้องใช้อุปกรณ์ที่สามารถวิเคราะห์ใน ้อาณาจักรเวลาได้เพื่อกรอง<mark>คลื่นที่มาจากหลายวิถี</mark>ออกไปซึ่งทำให้ไม่ส่งผลกระทบต่อผลการตรวจวัด คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า การวิเคราะห์ค่าลดทอนสถานทดสอบที่ ้ปรับบรรทัดฐานแล้วบนระนาบดินขนาดจำกัดทำด้วยระเบียบวิธีผสมผสานโดยใช้ระเบียบโมเมนต์ร่วม กับทฤษฎีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูปพบว่าระนาบดินสามารถลดขนาดพื้นที่ลงได้ 52.92% 85.57% และ 95.19% เมื่อเทียบกับมาตรฐาน CISPR 16-1 กรณีระยะทดสอบเท่ากับ 3 เมตร 10 เมตร และ 30 เมตร ตามลำดับ โดยกรณีระยะทดสอบ 10 เมตร พบว่าผลการคำนวณและผลการตรวจวัดค่าลดทอนสถาน ทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วนั้นมีความสอดคล้องกัน การพิจารณาผลกระทบค่าระดับสัญญาณ รบกวนที่เป็นค่าสุดขีดหรือเป็นค่าระดับสัญญาณรบกวนเสี่ยงนั้นใช้ทฤษฎีค่าสุดขีดมาบ่งชี้ค่าระดับ สัญญาณรบกวนในบริเวณสถานทดสอบและการใช้กรรมวิธีการกรองทางเวลาจะทำให้ค่าสมรรถนะ ของสถานทดสอบดีขึ้น

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลย

ภาควิชา	วิศวกรรมไฟฟ้า	.ลายมือชื่อนิสิต
สาขาวิชา	<u>วิศวกรรมไฟฟ้า</u>	ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา
ปีการศึกษา <u>.</u>	2547	

##4470236821 : MAJOR ELECTRICAL ENGINEERING

KEY WORD: OATS, NSA, Emission Testing, Hybrid Methods, Time Domain Gating, Finite Ground Plane, Extreme Value Theory

KATHA SUWANNAWAT: A STUDY OF APPROACHES FOR SETTING UP AN OPEN AREA TEST SITE FOR PRE-COMPLIANCE ELECTROMAGNETIC COMPATIBILITY TEST. THESIS ADVISOR : ASSOC. PROF. CHATCHAI WAIYAPATTANAKORN, Ph.D., 143 pp. ISBN 974-53-1646 -6.

This thesis investigates approaches for setting up an open area test site (OATS) for pre-compliance electromagnetic compatibility test. The test site is set up in an area where noise levels at all frequencies do not comply with standard. The size of the ground plane is smaller than the standard size and obstruction exists in the surrounding area for test site setting. This leads to multipath that affects emission test measurement. The approach limits the propagation multipath effects by using the time domain gating. A hybrid Method of Moments (MoM) / Uniform geometrical Theory of Diffraction (UTD) is used to calculate the Normalized Site Attenuation (NSA) of the finite ground plane OATS. Results from simulations show that the ground plane size can be reduced by 52.92 %, 85.57 % and 95.19 % when compared to CISPR 16-1 for the 3 m, 10 m and 30 m test distance respectively. The experimental results agree well with calculation results for the 10 m test distance case. The consideration of extreme noise level (or risk noise level) is by extreme value theory (EVT). It is also found that time domain gating helps improve the OATS performance.

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

 Department
 Electrical Engineering
 Student's signature

 Field of study
 Electrical Engineering
 Advisor's signature

 Academic year
 2004

กิตติกรรมประกาศ

ผู้วิจัยขอขอบพระคุณ รองศาสตราจารย์ ดร.ฉัตรชัย ไวยาพัฒนกร อาจารย์ที่ปรึกษา วิทยานิพนธ์ ที่ให้คำแนะนำและข้อคิดเห็นต่าง ๆ จนวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ได้สำเร็จลุล่วงด้วยดี ขอขอบพระคุณ บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ที่สนับสนุนทุนในการทำงานวิจัย ขอขอบคุณ ดร.ศุภเซษฐ์ เพิ่มพูนวัฒนาสุข ดร.ธีรศักดิ์ อนันตกุล และคุณสุรเซษฐ กอสิริ-ขจร ที่กรุณาให้คำแนะนำที่เป็นประโยชน์แก่งานวิจัยนี้และขอขอบคุณ คุณสุวิชาญ กาวาฮารา คุณ ณัฐพงศ์ คูวัฒนา คุณอัชราภรณ์ เนตรนิล คุณรชฏ ถาวรศิริ คุณกุลธวัช ภูมิวงศ์พิทักษ์ และ ประเสริฐ จันวดี ที่ให้คำปรึกษาและสละเวลาให้ความช่วยเหลือในการทดลองจนงานวิจัยสำเร็จ ด้วยดี

สุดท้ายนี้ขอขอบพระคุณมารดาที่ช่วยสนับสนุนด้านการเรียนและเป็นกำลังใจเสมอมาจน สำเร็จการศึกษา

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญ

หน้า
บทคัดย่อภาษาไทยง
บทคัดย่อภาษาอังกฤษจ
กิตติกรรมประกาศฉ
สารบัญช
สารบัญตารางญ
สารบัญรูป
บทที่ 1 บทน้ำ1
ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา1
หลักการและทฤษฎี2
หลักการ2
การพ <mark>ิจารณาปัญหาการจัดตั้ง</mark> สถานทดสอบแบบกลางแจ้งใดๆ
วัตถุประสงค์
ขอบเขตของวิทย <mark>านิพน</mark> ธ์5
ขั้นตอนการ <mark>ด</mark> ำเน <mark>ินงาน5</mark>
ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ6
บทที่ 2 ผลกระทบของขนาดระนาบดินต่อการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง
ความน้ำ7
2.1 ค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วตามวิธีในมาตรฐาน
ANSI C63.4 และ CISPR 16-18
2.1.1 ความเข้มสนามไฟฟ้าโพลาไรเซชันแนวนอนบนระนาบดิน
2.1.2 ความเข้มสนามไฟฟ้าโพลาไรเซชันแนวดิ่งบนระนาบดิน
ขบาดคบันต์ 15
2 1 3 ค่าลดพลงสุกางเพลสองเพิ่งใร้งางรรทัดสางแล้า (NSΔ) 17
2.2 มหายแพจมู่บรางรองออกอาการสายทายเหตุเทยเทยเมยุบบแบบแพทงแหน่ง
2.2.1 ขนาดและรูบรางของระนาบดนเมอบรภณฑทางเพพา
วางอยู่บนโต้ะหมุน20

	หน้า
	2.2.2 ขนาดและรูปร่างของระนาบดินเมื่อบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า
	ไม่ได้วางอยู่บนโต๊ะหมุน24
	2.3 การพิจารณาผลกระทบคลื่นเลี้ยวเบนของระนาบดินต่อ
	การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง25
	2.3.1 การพิจารณาพจน์เมตริกซ์อิมพีแดนซ์โดยระเบียบ
	วิธีผสมผสาน
	2. <mark>3.1.1 การค</mark> ำนวณเมตริกซ์อิมพี่แดนซ์โดยใช้ระเบียบวิธีโมเมนต์27
	2.3.1.2 การคำนวณเมตริกซ์อิมพีแดนซ์โดยใช้
	ทฤษฎีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูป
	2.3.2 ผลกระทบของคลื่นเลี้ยวเบนจากระนาบดินขนาดจำกัดต่อ
	สมรรถนะของสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง
บทที่ 3	ผลกระทบของระดับสัญญาณรบกวนต่อการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง52
	ความน้ำ
	3.1 การวัดมูลค่าความเสี่ยง
	3.2 ทฤษฎีค่าสุดขีด (EVT)
	3.2.1 การแจกแจงความถี่สะสมค่าสุดขีดทั่วไป
	(Generalized Extreme Value, GEV)55
	3.2.2 การแจก <mark>แจงความถี่สะสมพาเรโตทั่วไป</mark>
	(Generalized Pareto Distribution, GPD)62
	3.3 การคำนวณค่าปัจจัยของการแจกแจงทฤษฎีค่าสุดขีด
	3.3.1 การประมาณค่าปัจจัยด้วยกรรมวิธี
	ค่าความควรจะเป็นสูงสุด (MLE)67
	3.3.2 การประมาณค่าปัจจัยด้วยด้วยกรรมวิธี
	กระดาษความน่าจะเป็น
	3.4 ตัวเลขสัญญาณรบกวน71
บทที่ 4 เ	มลกระทบของสิ่งกีดขวางต่อการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง
	ความน้ำ74

ป

หน้า	۱
4.1 การลดผลกระทบคลื่นหลายวิถีด้วยกรรมวิธีการกรองทางเวลา74	ļ
4.2 การลดผลกระทบคลื่นหลายวิถีด้วยรั้วสะท้อนคลื่น77	7
บทที่ 5 ผลการวิเคราะห์และแนวทางการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง)
ความน้ำ79)
5.1 การตรวจสอบ ระเบียบวิธีที่ใช้วิเครา <mark>ะห์</mark>)
5.2 ผลกระทบจากปร <mark>ากฏการณ์เลี้ยวที่ขอบและที่</mark> มุมของระนาบดินต่อ	
ค่าลดทอนส <mark>ถานทดสอบที่ป</mark> รับบรรทั <mark>ดฐานแล้ว</mark>)
5.2.1 <mark>ผลการคำนวณ</mark> 80)
5.2.2 การทดสอบการสะท้อนจากระนาบดินแบบต่างๆต่างๆ	ò
5.2.3 การตรวจวัดค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว115	5
5.3 ผลการตรวจวั <mark>ดระดับสัญญาณรบกวนและการบ่ง</mark> ชี้ระดับ	
สัญญาณร <mark>บกวนที่เป็นค่าสุดขีด</mark> 121	
5.4 ผลการตรวจว ัดค่า NSA ด้วยกรรมวิธีการกรองทาง เวลา	,
ับทที่ 6 สรุปงานวิจัยและข้อเสนอ <mark>แนะ</mark> 128	}
สรุปงานวิจัย	}
ข้อเสนอแนะ)
รายการอ้างอิง130	
ภาคผนวก133	
ภาคผนวก ก134	
ภาคผนวก ข137	
ภาคผนวก ค139	
ภาคผนวก ง141	
ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์143	

ผ

สารบัญตาราง

ตาร:	างที่	หน้า
2.1	ผลการคำนวณมิติของวงรีเฟรสเนลอันดับแรกบนระนาบดิน (ระนาบ xy) เมื่อใช้โต๊ะหมุน	
	ในการทดสอบ กรณีสายอากาศรับวางตัวในโพลาไรเซชันแนวนอน	22
2.2	ผลการคำนวณมิติของวงรีเฟรสเนลอันดับแรกบนระนาบดิน (ระนาบ xy) เมื่อใช้โต๊ะหมุน	
	ในการทดสอบ กรณีสายอากาศรับวางตัวในโพลาไรเซชันแนวดิ่ง	22
2.3	ผลการคำนวณขนาดของระนาบดินกรณีใช้โต๊ะหมุนวางบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า	
	กับสายอากาศรับด้วย <mark>ความสูงเท่า</mark> กัน	23
2.4	ผลการคำนวณมิติของวงรีเฟรสเนลอันดับแรกบนระนาบดิน (ระนาบ xy)	
	เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ป <mark>ระจำที่</mark>	25
5.1	ค่าขนาดความแตกต่างสูงสุดของค่า NSA กรณี CISPR 16-1 กับกรณีระนาบดิน	
	ขนาดต่างๆ และพื้นที่ (%) ณ ระยะทดสอบ 3 เมตร	89
5.2	ค่าขนาดความแตกต่างสูงสุดของค่า NSA กรณี CISPR 16-1 กับกรณีระนาบดิน	
	ขนาดต่างๆ และพื้นที่ (%) ณ ระย <mark>ะทดสอบ</mark> 10 เมตร	97
5.3	ค่าขนาดความแตกต่างสูงสุดของค่า NSA กรณี CISPR 16-1 กับกรณีระนาบดิน	
	ขนาดต่างๆ และพื้นที่ (%) ณ ระยะทดสอบ 30 เมตร	106
5.4	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์ก <mark>ารสะท้อนเมื่อวางแ</mark> ผ่นระนาบดินที่สานแบบฉากในอากาศ,	
	โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก	109
5.5	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่สานแบบเอียงในอากาศ,	
	โพลาไรเซชันแบบ <mark>ต</mark> ั้งฉาก	109
5.6	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่สานแบบฉากบนดิน,	
	โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก	.110
5.7	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่สานแบบเอียงบนดิน,	
	โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก	110
5.8	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่สานแบบฉากบนดิน	
	เปียกน้ำ,โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก	111
5.9	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่สานแบบเอียงบนดิน	
	เปียกน้ำ, โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก	111

	J
ตาราง	ที่ หน้า
5.10	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่สานแบบฉาก
	ในอากาศ, โพลาไรเซชันแนวราบ112
5.11	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่สานแบบเอียง
	ในอากาศ,โพลาไรเซชันแนวราบ112
5.12	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่สานแบบฉากบนดิน,
	โพลาไรเซชันแนวราบ113
5.13	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่ <mark>อวางแผ่นระ</mark> นาบดินที่สานแบบเอียงบนดิน,
	โพลาไรเซชันแนวราบ113
5.14	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่สานแบบฉากบนดิน
	เปียกน้ำ, โพลาไรเซชันแนวราบ114
5.15	ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่สานแบบเอียงบนดิน
	เปียกน้ำ, โพลาไรเซชันแนวราบ114
5.16	ขีดจำกัดสัญญาณรบกวนที่แผ่กระจายคลื่นของบริภัณฑ์เทคโนโลยีสารสนเทศ118
5.17	ผลการตรวจวัดค่า NSA ของระนาบดินขนาด 12×5 ตารางเมตรและขนาดตาราง
	0.30×0.30 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก สายอากาศวางตัวโพลาไรเซชัน
	แนวดิ่ง118
5.18	ผลการตรวจวัดค่า NSA ของระนาบดินขนาด 12×5 ตารางเมตรและขนาด
	ตาราง 0.30×0.30 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก สายอากาศวางตัว
	โพลาไรเซชันแน <mark>วรา</mark> บ118
5.19	ผลการตรวจวัดค่า NSA ของระนาบดินขนาด 12×5 ตารางเมตรและขนาด
	ตาราง 0.60×0.60 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก สายอากาศวางตัว
	โพลาไรเซชันแนวดิ่ง119
5.20	ผลการตรวจวัดค่า NSA ของระนาบดินขนาด 12×5 ตารางเมตรและขนาด
	ตาราง 0.60×0.60 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก สายอากาศวางตัว
	โพลาไรเซชันแนวราบ119
5.21	ผลการตรวจวัดค่า NSA ของสถานทดสอบที่เลือกเมื่อระนาบดินขนาด 12×5
	ตารางเมตรและขนาดตาราง 0.30×0.30 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก
	สายอากาศวางตัวโพลาไรเซชันแนวดิ่ง120

	٦ ڀ
ตารา	งที่ หน้า
5.22	ผลการตรวจวัดค่า NSA ของสถานทดสอบที่เลือกเมื่อระนาบดินขนาด 12×5
	ตารางเมตรและขนาดตาราง 0.30×0.30 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก
	สายอากาศวางตัวโพลาไรเซชันแนวราบ121
5.23	ผลการตรวจวัดและผลการคำนวณค่าปัจจัยทฤษฎีค่าสุดขีดทั่วไป123
5.24	ผลการตรวจวัดและผลการคำนวณค่าปัจจัยของการแจกแจงความถี่
	สะสมพาเรโตทั่วไป (GPD)125
5.25	เปรียบเทียบผลการตรว <mark>จวัดค่า N</mark> SA เมื่อไม่ใช้กรรมวิธีการกรองทางเวลาและเมื่อใช้
	กรรมวิธีการกรองทางเวลา



สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

สารบัญรูป

รูปที่	ห	น้า
1.1	การตรวจวัดคลื่นที่แพร่กระจายออกมาจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าด้วยวิธีการทดสอบ	
	แบบกลางแจ้งในกรณีอุดมคติ	2
2.1	การหาค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วในกรณีอุดมคติ	8
2.2	วงจรสมมูลของระบบสายอากาศภาคส่ง	9
2.3	วงจรสมมูลของระบบสายอากาศภาครับ	9
2.4	สนามไฟฟ้าวิถีตรงกับวิ <mark>ถีสะท้อนจ</mark> ากระนาบดินในโพลาไรเซชันแนวนอน	13
2.5	สนามไฟฟ้าวิถีตรงกับหลายวิถี <mark>จ</mark> ากระนาบดินในโพลาไรเซชันแนวดิ่ง	16
2.6	ลักษณะของระนาบดินและการวางตำแหน่งบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า กับสายอากาศภาครับ	
	เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ	21
2.7	ลักษณะและขนาดของระนาบดินในบริเวณที่ปราศจากสิ่งกีดขวาง (obstruction free	
	area) กรณีใช้โต๊ะหมุนวางบริภัณฑ์ทางไฟฟ้ากับสายอากาศรับด้วยความสูงเท่ากัน	23
2.8	ลักษณะของระนา <mark>บดินและการวางตำแหน่งบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าสายอากาศรับเมื่</mark> อ	
	บริภัณฑ์ทดสอบอยู <mark>่ประจ</mark> ำที่	24
2.9	สายอากาศไดโพลบนร <mark>ะนายดินขนาดจำกัด</mark>	27
2.10	สายอากาศไดโพล	28
	ความหนาแน่นกระแสเซิงผิว $J(z^\prime)$ และรัศมีสายอากาศ a	
	การแทนสายอากาศด้วยเส้นกระแส $I_{z}(z')=2\piaJ(z')$	
2.11	สายอากาศไดโพ <mark>ล</mark> บนระนาบดินขนาดอนันต์	36
2.12	สายอากาศไดโพลบนระนาบดินขนาดขนาดจำกัด	36
2.13	ลักษณะเวกเตอร์ที่ขอบเลี้ยวเบน	38
	ก) เวกเตอร์ในระนาบตกกระทบ	
	ข) มุมมองด้านบนและระนาบเลี้ยวเบน	
2.14	ลักษณะเรขาคณิตของสนามเลี้ยวเบนที่มุม	42
2.15	ลักษณะเรขาคณิตของสนามเลี้ยวเบนที่มุม กรณีที่มีสองสนามเลี้ยวเบนที่มุม	
	และหนึ่งสนามเลี้ยวเบนที่ขอบ	43
2.16	ลักษณะเรขาคณิตของสนามเลี้ยวเบนที่มุม กรณีที่มีเพียงสองสนามเลี้ยวเบนที่มุม	44

		ฑ
รูปที่	١	หน้า
2.17	7 ลักษณะเรขาคณิตของสนามเลี้ยวเบนที่มุม กรณีที่มีสองสนามเลี้ยวเบนที่มุม	
	และสองสนามเลี้ยวเบนที่ขอบ	.45
3.1	ค่าสุดขีดในแต่ละช่วงเวลา	54
3.2	ค่าสุดขีดเมื่อกำหนดค่าระดับอ้างอิง	55
3.3	ความหนาแน่นของความน่าจะเป็น กรณี FRECHET	60
3.4	ความหนาแน่นของความน่าจะเป็น กรณี WEIBULL	.60
3.5	ความหนาแน่นของความน่าจะเป็น กรณี <i>GUMBEL</i>	61
3.6	การแจกแจงความถี่สะสมของข้อมูลที่มีค่ามากกว่าระดับอ้างอิง	.62
3.7	การแจกแจงความถี่สะสมของผลต่างของข้อมูลกับค่าระดับอ้างอิงที่ประมาณ	
	ด้วยการแจกแจง <mark>ความถี่สะสมพาเ</mark> รโต <mark>ทั่</mark> วไป	63
3.8	การแจกแจงความ <mark>ถี่สะสมพาเรโตทั่วไป เมื่อ</mark> <i>ธุ = -</i> 0.5	65
3.9	การแจกแจงความถี่สะสมพาเรโตทั่วไป เมื่อ <i>5ุ</i> = 0.5	65
3.10) การแจกแจงความถี่สะสมพาเรโตทั่วไป เมื่อ <i>5ุ</i> = 0	65
4.1	การวางตำแหน่งของ <mark>บริภัณฑ์ทดสอบกับสายอากาศรับ,ค</mark> ลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าหลายวิถี	
	ที่มายังสายอากาศรับ <mark>และตัวอย่างการวางตำแห</mark> น่งของตัวสะท้อนคลื่น	75
4.2	สัญญาณ ณ สายอากาศรับในอาณาจักรเวลา	75
4.3	ขั้นตอนการวิเคราะห์กรรมวิธีประตูเวลา	76
5.1	เปรียบเทียบผลการคำนวณค่าความต้านทานด้านเข้าของสายอากาศโมโนโพล	
	เมื่อวางอยู่บนระนาบดินขนาดต่างๆ	80
5.2	ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ	
	ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่งเมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ	81
5.3	ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	
	ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ	82
5.4	ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ	
	ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ	82
5.5	ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	
	ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ	83

)ปที่ หน้า	รูปที่
5.6 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.6
ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ	
5.7 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.7
ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ	
5.8 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.8
ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ85	
5.9 ผลต่าง NSA กรณี CIS <mark>PR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสม</mark> ผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.9
ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ	
5.10 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.10
ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่	
5.11 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.11
ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่	
5.12 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.12
ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่	
5.13 ผลต่าง NSA กรณี CIS <mark>PR 16-1 [2] กับระเบียบ</mark> วิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.13
ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่	
5.14 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ	5.14
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ90	
5.15 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.15
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ	
5.16 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ	5.16
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ91	
5.17 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.17
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ	
5.18 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.18
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ	
5.19 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ	5.19
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ	

ଜ୍ୟ

ຄ.
ปที่ หน้า
.20 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ
.21 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ
.22 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง, เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่95
.23 ผลต่าง NSA กรณี CIS <mark>PR 16-1 [</mark> 2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง, เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่96
.24 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่
.25 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพล <mark>าไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ท</mark> ดสอบอยู่ประจำที่97
.26 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ
.27 ผลต่าง NSA กรณี CIS <mark>P</mark> R 16 <mark>-1 [2] กับระเบียบวิธีผส</mark> มผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพล <mark>าไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะ</mark> หมุนในการทดสอบ99
.28 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ
.29 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผ <mark>สา</mark> นกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ
.30 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ
.31 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ102
.32 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ
.33 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ

รูปที่ หน้า
5.34 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่104
5.35 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่104
5.36 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่105
5.37 ผลต่าง NSA กรณี CIS <mark>PR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสม</mark> ผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ
ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่
5.38 การสารตารางแบบต่าง ๆ107
(ก) การสานตารางแบบฉาก (ข) การสานตารางแบบเอียง
5.39 เรขาคณิตการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อน108
5.40 การตรวจวัดตัวประกอบสายอากาศ116
5.41 ตำแหน่งสายอากาศของการตรวจวัดค่า NSA ของสถานทดสอบที่เลือกได้
5.42 แผนภูมิอุปกรณ์ของการตรวจวัดระดับสัญญาณรบกวน122
5.43 เปรียบเทียมค่ารากเฉลี่ <mark>ย</mark> กำลังของตัวเลขสัญญาณรบกวนที่เป็นค่าสุดขีดจากทฤษฎี
ค่าสุดขีดทั่วไป (GEV) กับค่าขี <mark>ดจำกัดตามมาต</mark> รฐาน มอก. 1956-2542 [34]124
5.44 เปรียบเทียบค่าสุดขีดที่ได้จากการแจกแจงความถี่สะสมพาเรโตทั่วไป (GPD)
กับค่าขีดจำกัดค่ารากเฉลี่ยกำลังสองของตัวเลขสัญญาณรบกวน [34]
 สัมพันธ์คู่ลำดับระหว่างค่าลำดับที่ k กับค่าฟังก์ชันผกผันของค่าทาง
สถิติของ Hill ณ ลำดับที่ <i>k</i> 142

ผถาบนวทยบรการจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

บทที่ 1

บทนำ

ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา

ปัจจุบันความสามารถปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าเป็นที่สนใจอย่างมากเนื่องจากมี ข้อกำหนดต่างๆ ที่ระบุว่าบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าควรมีคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าแพร่กระจายออกมาในระดับที่ เหมาะสมเพื่อไม่ให้เกิดการรบกวนกันเชิงแม่เหล็กไฟฟ้าต่อบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าอื่นๆ บริเวณที่ใช้เพื่อการ ตรวจวัดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกมาจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าจึงมีความสำคัญอย่างมากต่อ ความแม่นย้าของการตรวจวัด ในการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง (Open Area Test Site, OATS) เพื่อตรวจวัดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าแบบเต็มรูปแบบ ตามข้อกำหนดของมาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] ต้องการสถานทดสอบที่มี ระดับสัญญาณรบกวนต่ำ ระนาบดินขนาดใหญ่ และปราศจากสิ่งกีดขวาง เพื่อให้สามารถตรวจวัด คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าได้อย่างมีความถูกต้องมากที่สุด การ จัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเต็มรูปแบบตามข้อกำหนดของมาตรฐาน [1,2] นั้นมีค่าใช้จ่าย ในการจัดตั้งสถานทดสอบสูงมากทำให้ต้นทุนของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าสูงขึ้นตามไปด้วย ดังนั้นเพื่อ เป็นการลดต้นทุนของการจัดตั้งสถานทดสอบและของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า การจัดตั้งสถานทดสอบ แบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบเบื้องต้นจึงเป็นทางออกหนึ่ง เพื่อให้ทราบว่าบริภัณฑ์ทางไฟฟ้ามี โอกาสจะผ่านการทดสอบเต็มรูปแบบตามที่มาตรฐานกำหนดได้หรือไม่ การทดสอบเบื้องต้นนี้ยัง ให้ข้อมูลที่เป็นประโยชน์ในการปรับปรุงบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าเพื่อให้ผ่านการทดสอบความสามารถ ปรากฎร่วมกันได้ทางแม่เหล็กไฟฟ้าตามที่มาตรฐานกำหนดอีกด้วย

วิทยานิพนธ์นี้ศึกษาแนวทางการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบความ สามารถปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าเบื้องต้น โดยทดลองจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อ การทดสอบเบื้องต้น สถานทดสอบแบบกลางแจ้งที่จัดตั้งจะอยู่ในบริเวณที่ไม่สามารถควบคุมให้มี ระดับสัญญาณรบกวนได้ตามมาตรฐานทุกความถี่ ขนาดของระนาบดินจะเล็กกว่าขนาดที่ มาตรฐานกำหนดและมีสิ่งกีดขวางที่อยู่ในบริเวณที่จะจัดตั้งสถานทดสอบ ผลดังกล่าวจะทำให้เกิด คลื่นหลายวิถีขึ้นทำให้ผลการตรวจวัดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทาง ไฟฟ้าผิดพลาด การกำจัดผลของคลื่นหลายวิถีที่มาจากสิ่งกีดขวางที่อยู่ในบริเวณที่จัดตั้งสถาน ทดสอบมี 2 วิธี วิธีแรกคือ การกรองทางเวลาโดยวิธีนี้ต้องใช้อุปกรณ์ที่สามารถวิเคราะห์ใน อาณาจักรเวลาได้เพื่อกรองคลื่นที่มาจากหลายวิถีออกไป และวิธีที่สองคือ การใช้รั้วสะท้อนคลื่น แม่เหล็กไฟฟ้า เพื่อเปลี่ยนทิศทางการแพร่กระจายของคลื่นหลายวิถี ซึ่งทำให้ไม่ส่งผลกระทบต่อ ผลการตรวจวัดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า กล่าวโดยรวมแล้ว วิทยานิพนธ์นี้น้ำเสนอแนวการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง เพื่อการทดสอบความสามารถ ปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าเบื้องต้นในสถานที่กลางแจ้งใดๆ

หลักการและทฤษฎี

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งนั้นหมายถึง การจัดสถานที่เพื่อตรวจวัดคลื่น แม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าที่จัดวางอยู่บนระนาบดินผิวเรียบที่มีขนาด ใหญ่เป็นอนันต์ ดังนั้นในการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งจึงมีคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าเพียงสอง วิถีเท่านั้นคือ คลื่นวิถีตรง และคลื่นหลายวิถีที่สะท้อนมาจากระนาบดิน โดยการตรวจวัดคลื่น แม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้านั้นจะตรวจวัดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่มี ค่าผลรวมของคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าทั้งสองวิถีที่มีค่ามากที่สุด <u>หลักการ</u>

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งในอุดมคตินั้น จะทดสอบในสถานที่ที่มีระนาบดิน เป็นตัวนำสมบูรณ์แบบ (perfectly conducting ground plane, $\varepsilon_r = 1 \sigma = \infty$) หรือ ระนาบดิน โลก (earth ground plane, $\varepsilon_r = 15 \sigma = 0.01$) ที่มีขนาดอนันต์ ปราศจากสิ่งกีดขวาง และไม่มี สัญญาณรบกวนดังแสดงในรูป 1



ด้วยวิธีการทดสอบแบบกลางแจ้งในกรณีอุดมคติ

คลื่นที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทดสอบประกอบไปด้วย คลื่นตรง และคลื่นสะท้อน จากระนาบดินเท่านั้นที่แพร่กระจายไปถึงสายอากาศรับ การทดสอบความสามารถปรากฏร่วมกัน ได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าด้วยวิธีสถานทดสอบแบบกลางแจ้งจะทดสอบในย่านความถี่ 30-1000 MHz ทั้งโพลาไรเซชันแนวนอน (horizontal polarization) และโพลาไรเซชันแนวดิ่ง (vertical polarization) การตรวจวัดคลื่นที่แพร่กระจายออกมาจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าจะทดสอบรอบ บริภัณฑ์ทางไฟฟ้า (หมุนบริภัณฑ์ 360 องศา)

การจัดสถานทดสอบแบบกลางแจ้งในสถานที่ใดๆ นั้น หากสถานที่นั้นมีสิ่งกีดขวางอยู่ใกล้ บริเวณทดสอบและขนาดของระนาบดินมีขนาดจำกัด จะก่อให้เกิดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าหลายวิถีขึ้น นอกเหนือจากคลื่นวิถีตรงกับคลื่นหลายวิถีที่สะท้อนมาจากระนาบดิน กล่าวคือ คลื่นหลายวิถีที่ สะท้อนมาจากสิ่งกีดขวาง และคลื่นหลายวิถีที่เลี้ยวเบนมาจากขอบของระนาบดิน ผลกระทบจาก สิ่งแวดล้อมดังกล่าวนั้นพิจารณาได้จากผลต่างของค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว (Normalized Site Attenuation, NSA) ทางทฤษฎีเปรียบเทียบกับผลการตรวจวัด ถ้าหากผลการ เปรียบเทียบอยู่ในขอบเขตของมาตรฐานสากล (International Special Committee on Radio: CISPR) [2] สถานทดสอบนั้นจะสามารถใช้เป็นสถานทดสอบแบบกลางแจ้งได้ ค่าลดทอนสถาน ทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วทางทฤษฎี จะคำนวณจากสถานการณ์ที่สายอากาศรับและ สายอากาศส่งอยู่บนระนาบดินอนันต์ [1,2,3,6,7]

การพิจารณาปัญหาการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งใด ๆ

ในความเป็นจริงแล้วไม่สามารถจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อทดสอบความ สามารถปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าในภาวะอุดมคติได้เนื่องจากสาเหตุ 3 ประการดังนี้

1. ระดับของสัญญาณรบกวน

เนื่องจากบริเวณที่ใช้ในการทดสอบแบบกลางแจ้งนั้นอาจมีสัญญาณรบกวนที่มาจาก สัญญาณจากสถานีวิทยุ สถานีวิทยุโทรทัศน์ และระบบโทรศัพท์เคลื่อนที่ เป็นต้น ระดับของ สัญญาณรบกวนนี้จะบ่งชี้ว่าสามารถทดสอบบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าโดยวิธีสถานทดสอบแบบกลาง แจ้งได้หรือไม่ ระดับของสัญญาณรบกวนในสถานทดสอบต้องมีค่าต่ำกว่าระดับสัญญาณที่มาจาก บริภัณฑ์ทดสอบ

2. ขนาดของระนาบดิน

เนื่องจากในทางปฏิบัติไม่สามารถหาสถานทดสอบที่มีระนาบดินขนาดอนันต์ได้ ดังนั้นจึงใช้ ระนาบดินขนาดจำกัดแทน การใช้ระนาบดินที่มีขนาดจำกัดทำให้เกิดปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่ ขอบ ปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่ขอบนี้กระทบต่อสมรรถนะของสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง กรรมวิธีที่ใช้ศึกษาผลระทบจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ขอบจะแยกพิจารณาที่ย่านความถี่ต่ำกับ ย่านความถี่สูงโดยการการพิจารณานั้นจะคำนึงถึงขนาดของวัตถุเทียบกับความยาวคลื่น (λ) ซึ่ง ขนาดของวัตถุที่จะพิจารณาคือ ขนาดของระนาบดิน(x,) ระเบียบวิธีย่านความถี่ต่ำคือ ระเบียบ วิธีโมเมนต์ (Moment Methods, MoM) จะพิจารณาที่เงื่อนไข0 ≤ k x, ≤ 14 [8] และระเบียบวิธี ย่านความถี่สูง (high frequency methods) จะพิจารณาที่เงื่อนไข0.5 ≤ k x, <∞ [8] แต่เนื่อง จากระเบียบวิธีวิธีโมเมนต์นั้นสามารถพิจารณาวัตถุที่มีขนาดไม่ใหญ่มากนักเมื่อเทียบกับ ความยาวคลื่นโดยจะให้ผลการคำนวณเม่นยำสูง เมื่อพิจารณาวัตถุที่มีขนาดใหญ่เมื่อเทียบกับ ความยาวคลื่นจะใช้ระยะเวลาในการคำนวณค่อนข้างยาวนาน ระเบียบวิธีย่านความถี่สูงเป็น ระเบียบวิธีที่ให้ผลการคำนวณที่มีความแม่นยำโดยใช้เวลาในการคำนวณไม่นานมากนักเมื่อ พิจารณาวัตถุที่มีขนาดใหญ่เมื่อเทียบกับความยาวคลื่น เมื่อนำข้อดีของแต่ละระเบียบวิธีมารวม กันจะเกิดเป็นระเบียบวิธีที่เรียกว่าระเบียบวิธีผสมผสาน (hybrid methods) [8 -11] ระเบียบวิธีนี้ เป็นการใช้ระเบียบวิธีย่านความถี่ต่ำร่วมกับระเบียบวิธีย่านความถี่สูง ในวิทยานิพนธ์นี้ใช้ระเบียบ วิธีโมเมนต์ร่วมกับทฤษฎีการเลี้ยวเบนเซิงเอกรูป (Uniform Theory of Diffraction, UTD)

สิ่งกีดขวางที่อยู่ในสถานทดสอบ

ถ้าหากจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งในบริเวณที่มีสิ่งกีดขวาง ผลดังกล่าวจะทำให้เกิด คลื่นหลายวิถีขึ้นทำให้ผลการตรวจวัดคลื่นที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าผิดพลาดได้ ในสถานทดสอบแต่ละสถานทดสอบนั้นจะมีค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วไม่เท่า กัน ขึ้นอยู่กับลักษณะและตำแหน่งของสิ่งกีดขวางในสถานทดสอบแต่ละสถานทดสอบ การกำจัด ผลของคลื่นหลายวิถีที่มาจากสิ่งกีดขวางที่อยู่ในบริเวณที่จัดตั้งสถานทดสอบมี 2 วิธี [6,33] วิธีแรก คือ การกรองทางเวลาโดยวิธีนี้ต้องใช้อุปกรณ์ที่สามารถวิเคราะห์ในอาณาจักรเวลาได้เพื่อกรอง คลื่นที่มาจากหลายวิถีออกไป และวิธีที่สองคือ การใช้รั้วสะท้อน (diffraction fence) คลื่นแม่เหล็ก ไฟฟ้า เพื่อเปลี่ยนทิศทางการแพร่กระจายของคลื่นหลายวิถี ทำให้คลื่นหลายวิถีนี้ไม่ส่งผลกระทบ ต่อผลการตรวจวัดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า

วัตถุประสงค์

- 1. ศึกษาผลกระทบของระดับสัญญาณรบกวนที่มีต่อการทดสอบแบบกลางแจ้ง
- 2. ศึกษาการกรองทางเวลาและการทำรั้วสะท้อนคลื่นเพื่อกำจัดผลของคลื่นหลายวิถี
- 3. ศึกษาผลกระทบของขนาดระนาบดินต่อการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง
- เสนอแนวทางการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบความสามารถ ปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าเบื้องต้นในสถานที่กลางแจ้งใดๆ

ขอบเขตของวิทยานิพนธ์

- ศึกษาและวิเคราะห์การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งตามมาตรฐาน CISPR16 –1 (1993-8) และ ANSI C63.4 -2001
- 2. วิเคราะห์ผลกระทบของระดับสัญญาณรบกวนที่มีต่อการทดสอบแบบกลางแจ้ง
- วิเคราะห์และกำจัดผลของคลื่นหลายวิถี โดยวิธีการกรองทางเวลา และรั้วสะท้อน คลื่น
- วิเคราะห์และคำนวณผลกระทบเนื่องจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ขอบของระนาบดิน ขนาดจำกัดต่อค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วด้วยระเบียบวิธีผสม ผสาน โดยใช้ระเบียบวิธีโมเมนต์ร่วมกับทฤษฏีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูป
- 5. ตรวจวัดค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วในสถานทดสอบใดๆ
- จัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบความสามารถปรากฏร่วมกันได้เชิง แม่เหล็กไฟฟ้าเบื้องต้นในสถานที่กลางแจ้งใดๆ

ขั้นตอนการดำเนินงาน

- ศึกษาทฤษฎีและข้อกำหนดต่างๆ ที่เกี่ยวข้องกับการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลาง แจ้งตามมาตรฐาน CISPR16 –1 (1993-8) และ ANSI C63.4 -2001
- ศึกษาและวิเคราะห์ผลกระทบของระดับสัญญาณรบกวนที่มีต่อการทดสอบ แบบกลางแจ้ง
- สึกษาแนวทางและวิธีวิเคราะห์และลดปัญหาคลื่นหลายวิถีเนื่องจากสิ่งกีดขวาง โดย
 วิธีการกรองทางเวลา และรั้วสะท้อนคลื่น
- วิเคราะห์และคำนวณผลกระทบเนื่องจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ขอบของระนาบดิน ขนาดจำกัด
- 5. ตรวจวัดค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วในพื้นที่กลางแจ้งใดๆ และ เปรียบเทียบกับค่าทางทฤษฎี
- ตรวจวัดค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วด้วยวิธีการกรองทางเวลา และ ใช้รั้วสะท้อนคลื่นเพื่อลดปัญหาคลื่นหลายวิถีเนื่องจากสิ่งกีดขวางและเปรียบเทียบค่า ลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วที่ได้จากการตรวจวัดกับค่าทางทฤษฎี
- 7. สรุปงานวิจัยและเขียนวิทยานิพนธ์

ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- องค์ความรู้เกี่ยวกับผลกระทบเนื่องจากระดับสัญญาณรบกวน คลื่นหลายวิถี และปรากฏการณ์ เลี้ยวเบนที่ขอบของระนาบดินขนาดจำกัด ที่มีผลต่อการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง
- แนวทางการออกแบบและพัฒนาพื้นที่กลางแจ้งใดๆ ให้เป็นสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อ การทดสอบความสามารถปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าเบื้องต้น



สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

บทที่ 2

ผลกระทบของขนาดระนาบดินต่อการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งในอุดมคติเพื่อตรวจวัดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่ กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้านั้น จะทดสอบบนระนาบดินที่เป็นตัวนำสมบูรณ์แบบหรือ ระนาบดินโลกที่กว้างเป็นอนันต์ บริเวณทดสอบที่มีระนาบดินทั้งสองลักษณะนี้ต้องปราศจากสิ่ง ้กีดขวาง ในทางปฏิบัติจะจัดตั้งสถานทดสอบบนระนาบดินที่มีขนาดจำกัดตามที่กำหนดในมาตร ฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] ขนาดพื้นที่ดังกล่าวอาจจะทำให้ค่าใช้จ่ายในการ ทดสอบมีมูลค่าสูงเป็นสา<mark>เหตุให้ต้นทุน</mark>ของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้ามีมูลค่าสูงขึ้นตามไปด้วยซึ่งเป็นสิ่งที่ผู้ ผลิตบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าไม่ต้องการ วิธีหนึ่งที่สามารถลดต้นทุนของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าลงได้คือ การลด ค่าใช้จ่ายในการทดสอบความเข้ากันได้ทางแม่เหล็กไฟฟ้าแบบการจัดตั้งสถานกลางแจ้งแบบเต็มรูป แบบคือ การลดขนาดของระนาบดินให้มีขนาดเล็กกว่าตามที่มาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] กำหนด เพื่อเป็นการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเบื้องต้น การจัดตั้งสถาน ทดสอบด้วยระนาบดินที่มีขนาดจำกัดดังกล่าวจะทำให้ให้เกิดปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่ขอบ (edge diffraction) และปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่มุม (corner diffraction) ซึ่งปรากฏการณ์ เลี้ยวเบนนี้จะส่งผลกระทบต่อค่าปัจจัยที่แสดงสมรรถนะของสถานทดสอบ ค่าปัจจัยนี้พิจารณาได้ จากผลต่างของค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว (Normalized Site Attenuation, NSA) ทางทฤษฎีเปรียบเทียบกับผลการตรวจวัด ผลการเปรียบเทียบต้องอยู่ในขอบเขตของมาตร ฐานสากล (International Special Committee on Radio: CISPR) [2] จึงจะสามารถใช้เป็นสถาน ทดสอบแบบกลางแจ้งได้

หัวข้อแรกจะกล่าวถึงค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วตามวิธีในมาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] โดยเนื้อหาที่จะกล่าวถึงได้แก่ การคำนวณค่าความเข้ม สนามไฟฟ้าในอากาศว่าง (free space), สนามไฟฟ้าโพลาไรเซชันแนวนอนบนระนาบดินขนาด อนันต์, สนามไฟฟ้าโพลาไรเซชันแนวดิ่งบนระนาบดินขนาดอนันต์ และค่าลดทอนสถานทดสอบที่ ปรับบรรทัดฐานแล้ว (NSA) หัวข้อที่ 2 จะกล่าวถึงขนาดและรูปร่างระนาบดินของการจัดตั้งสถาน ทดสอบแบบกลางแจ้งที่กำหนดในมาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] หัวข้อที่ 3 จะกล่าวถึงการพิจารณาผลกระทบต่อค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว (NSA) จาก ปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่ขอบ (edge diffraction) และปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่มุม (corner diffraction) ของระนาบดินที่มีขนาดจำกัด ทั้งกรณีที่กำหนดในมาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] และกรณีที่ระนาบดินมีขนาดเล็กกว่าระนาบดินที่กำหนดในมาตรฐานดังกล่าว รายละเอียดในแต่ละเรื่องซึ่งแยกเป็นหัวข้อตามที่แสดงไว้ข้างต้นมีดังนี้

2.1 ค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วตามวิธีในมาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2]

การพิจารณาค่าสมรรถนะของสถานทดสอบในอุดมคติตามแบบวิธีในมาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] จะพิจารณาจากค่าความเข้มสนามไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจาก สายอากาศส่งไปยังสายอากาศรับดังรูป 2.1 คลื่นที่นำมาพิจารณมีเพียงคลื่นวิถีตรงกับคลื่น สะท้อนจากระนาบดินเท่านั้น สายอากาศรับนั้นจะเปลี่ยนแปลงความสูงเพื่อหาค่าความเข้มสนาม ไฟฟ้าที่มีการแทรกสอดแบบเสริมกันมากที่สุดของคลื่นวิถีตรงกับคลื่นสะท้อนจากระนาบดิน ใน ช่วงความสูงตามที่มาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] กำหนดซึ่งค่ารากที่สองของ กำลังสองเฉลี่ย (root-mean-square) ของความเข้มสนามไฟฟ้าคำนวณได้จากสมการพอยก์ติง เวกเตอร์สำหรับอวกาศว่าง (free space) ดังสมการ (2.1)



$$S = \frac{(E_0^{rms})^2}{\eta} = \frac{P_t G_t}{4\pi d^2}$$
(2.1)

รูป 2.1 การหาค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วในกรณีอุดมคติ

ดังนั้นค่ารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ยของความเข้มสนามไฟฟ้าคือ

$$E_0^{rms} = \frac{\sqrt{30P_t G_t}}{d}$$
(2.2)

โดย E_0^{rms} คือ ค่ารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ยของความเข้มสนามไฟฟ้า

- *P*, คือ กำลังออกจากสายอากาศส่ง
- *G*, คือ อัตราขยายของสายอากาศส่ง
- η คือ อิมพิแดนซ์คลื่นของอวกาศว่าง (120 π)
- *d* คือ ระยะทางจากสายอากาศส่งไปยังสายอากาศรับ

เมื่อเขียนเป็นเฟสเซอร์จะได้ความเข้มสนามไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากสายอากาศส่งไปยัง สายอากาศรับเป็น

$$\vec{E} = \frac{\sqrt{30 P_t G_t}}{d} e^{-j\beta d}$$
(2.3)

โดย β คือ ค่าคงที่วัฏภาค, $\frac{2\pi}{\lambda}$ λ คือ ความยาวคลื่น

เมื่อพิจารณารูป 2.1 สามารถเขียนวงจรสมมูลของสายอากาศส่งและสายอากาศรับได้ดัง รูป 2.2 และรูป 2.3 ตามลำดับ ในวงจรสมมูลของสายอากาศส่งซึ่งเป็นโครงข่ายสองทางเข้าออก (2-port network) ประกอบด้วยแหล่งจ่ายกำลัง (signal generator) มีค่าแรงเคลื่อนไฟฟ้าเท่ากับ *V* และมีอิมพิแดนซ์เท่ากับ *Z*_g, สายอากาศส่งมีอิมพิแดนซ์เท่ากับ *R*_A + *jX*_A, กระแสเท่ากับ *I*, บาลัน (balun) และสายส่ง ส่วนวงจรสมมูลของสายอากาศภาครับประกอบด้วย ค่าแรงเคลื่อนไฟ ฟ้าวงจรเปิดเท่ากับ *V*_{cc} ซึ่งเกิดจากค่าความเข้มสนามไฟฟ้า (*E*)



รูป 2.3 วงจรสมมูลของระบบสายอากาศภาครับ

ที่กำเนิดมาจากสายอากาศส่งคูณกับความยาวประสิทธิผลของสายอากาศรับ (*h*),สายอากาศรับ มีอิมพิแดนซ์เท่ากับ Z₄,บาลัน (balun) ,สายส่ง และเครื่องวิเคราะห์แถบความถี่ (spectrum analyzer) ซึ่งมีค่าแรงเคลื่อนไฟฟ้าที่รับได้เท่ากับ V_R และมีอิมพิแดนซ์เท่ากับ Z_R โดย V_R มีนิยาม ดังสมการ (2.4) [3]

$$V_R = \frac{E}{AF}$$
(2.4)

โดย AF คือ ตัวประกอบสายอากาศ (antenna factor), $\frac{1}{m}$

สามารถคำนวณกำลังคลื่นแผ่ออก (radiated power output) จากสายอากาศส่งตามรูป 2.2 ได้ดังนี้

$$P_t = I^2 R_A \tag{2.5}$$

เมื่อสายอากาศมีสมบัติตามทฤษฎีบทภาวะย้อนกลับ (reciprocity theorem) จะได้ $V_{oc} = V$ และกระแสที่ไหลผ่าน Z_R คือ $I_R = I$ ในวงจรสมมูลของสายอากาศส่งและสายอากาศ รับดังรูป 2.2 และรูป 2.3 ตามลำดับ กระแส I สามารถเขียนให้อยู่ในรูปของตัวประกอบสาย อากาศส่ง (transmitting antenna factor, AF_T) โดยมีขั้นตอนการคำนวณดังต่อไปนี้ พิจารณาความสัมพันธ์ระหว่าง V_{oc} และ E

$$V_{ac} = V = hE \tag{2.6}$$

ดังนั้น

$$E = \frac{V}{h} \tag{2.7}$$

แทน E จากสมการ (2.7) ลงในสมการ (2.4) จะได้

$$V_R = \frac{V}{h \, AF} \tag{2.8}$$

$$I = \frac{V_R}{Z_R} = \frac{V_R}{50} \tag{2.9}$$

แทน $V_{\scriptscriptstyle R}$ จากสมการ (2.8) ลงในสมการ (2.9) จะได้

$$I = \frac{V}{50 \, h \, AF} \tag{2.10}$$

การพิจารณาค่าความยาวประสิทธิผล (*h*) มีขั้นตอนดังนี้ กำลังคลื่นที่มาถึงสายอากาศ ภาครับได้จากสูตรการส่งผ่านของฟรีส (Friis' transmission formula) ดังสมการ (2.11)

$$P_{R} = S \times A_{m}$$
$$= \frac{E^{2}}{120\pi} \times \frac{\lambda^{2}G}{4\pi}$$
(2.11)

เมื่อ A_m เป็นขนาดของช่องเปิดประสิทธิผลของสายอากาศภาครับ หากพิจารณารูป 2.3 ค่าแรงดันไฟฟ้าที่ตกคร่อมเครื่องวิเคราะห์แถบความถี่ที่มีอิมพีแดนซ์ Z_R = R_R คำนวณได้จาก สมการ (2.12)

$$V_R = \sqrt{P_R R_R} \tag{2.12}$$

แต่เนื่องจากอิมพิแดนซ์ของเครื่องกำเนิดสัญญาณและเครื่องวิเคราะห์แถบความถี่มีค่าเท่ากัน

$$R_R = R_A \tag{2.13}$$

แทนค่า $R_{\scriptscriptstyle R}$ จากสมการ (2.13) ลงในสมการ (2.12)

$$V_R = \sqrt{P_R R_A} \tag{2.14}$$

แทนค่า $P_{\scriptscriptstyle R}$ จากสมการ (2.11) ลงในสมการ (2.14)

$$V_R = \frac{E\lambda}{2\pi} \left(\frac{GR_A}{120}\right)^{\frac{1}{2}}$$
(2.15)

ค่าแรงดันไฟฟ้าวงจรเปิด (V_{oc}) มีค่าเป็นสองเท่าของแรงดันไฟฟ้าที่เครื่องรับ (V_R) เนื่องจากค่า ความต้านทานที่เครื่องรับ (R_R) มีค่าเท่ากับค่าความต้านทานของสายอากาศ (R_A)

$$V_{oc} = 2V_R$$
$$= \frac{E\lambda}{\pi} \left(\frac{GR_A}{120}\right)^{\frac{1}{2}}$$
(2.16)

อาศัยผลตามสมการ (2.6) และสมการ (2.16) จะได้ค่าความยาวประสิทธิผลคือ

$$h = \frac{\lambda}{\pi} \left(\frac{GR_A}{120}\right)^{\frac{1}{2}}$$
(2.17)

แทนค่าความยาวประสิทธิผลจากสมการ (2.17) ในสมการ (2.10)

$$I = \frac{V}{50AF} \frac{\pi}{\lambda} \left(\frac{120}{GR_A}\right)^{\frac{1}{2}}$$
(2.18)

เมื่อพิจารณากระแสของสายอากาศที่อยู่ในภาคส่งจะทำให้ได้กระแสคือ

$$I = \frac{V}{50AF_T} \frac{\pi}{\lambda} \left(\frac{120}{GR_A}\right)^{\frac{1}{2}}$$
(2.19)

เมื่อพิจารณาค่ากระแส (I) ในสมการ (2.5) และ (2.19) แล้วแทนค่าลงในสมการ (2.3) จะได้

$$\overline{E} = \frac{V\pi (120 \times 30)^{\frac{1}{2}}}{50AF_T \lambda} \frac{e^{-j\beta d}}{d}$$
$$= \frac{Vf_M}{2} \frac{e^{-j\beta d}}{d}$$
(2.20)

$$=\frac{1}{79.58AF_{T}}\frac{1}{d}$$

โดย V คือ ค่าแรงดันไฟฟ้าวงจรเปิดของแหล่งจ่ายกำลัง AF_T คือ ตัวประกอบสายอากาศภาคส่ง

$f_{\scriptscriptstyle M}$ คือ ความถี่ตั้งแต่ 30 MHz ถึง 1000 MHz

ค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว (Normalized Site Attenuation, NSA) ที่ แสดงถึงสมรรถนะของสถานทดสอบจะพิจารณาทั้งโพลาไรเซชันแนวนอน (horizontal polarization) และโพลาไรเซชันแนวดิ่ง (vertical polarization) จะเปลี่ยนแปลงความสูงสาย อากาศรับเพื่อหาค่าความเข้มสนามไฟฟ้าสูงสุด ณ ความถี่แต่ละความถี่ สาเหตุที่ความเข้มสนาม ไฟฟ้าสูงสุดที่ความถี่แต่ละความถี่มีค่าไม่เท่ากันนั้นเป็นผลมาจากคลื่นที่สะท้อนมาจากระนาบดิน การวิเคราะห์จะใช้ทฤษฎีบทภาพเสมือน (image theorem) ดังรายละเอียดการคำนวณที่จะกล่าว ต่อไป

2.1.1 ความเข้มสนามไฟฟ้าโพลาไรเซชันแนวนอนบนระนาบดินขนาดอนันต์

การพิจารณาค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วนั้นจะคำนวณจากผลรวมของ ค่าสนามไฟฟ้าที่แทรกสอดแบบเสริมกันมากที่สุดของคลื่นวิถีตรงกับคลื่นที่สะท้อนมาจากระนาบ ดิน ณ ตำแหน่งต่างๆ ตามที่มาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] กำหนด

การคำนวณความเข้มสนามไฟฟ้าโพลาไรเซชันแนวนอนนั้นพิจารณาได้ดังรูป 2.4 กำหนด ให้สายอากาศส่งสูง *h*₁ กำหนดให้จุดสังเกตอยู่ห่างจากสายอากาศส่งในแนวระดับเป็นระยะ *R* และสายอากาศรับสูง *h*₂ จากระนาบดิน เมื่อพิจารณาผลกระทบของระนาบดินโดยใช้ทฤษฎีบท ภาพเสมือนทำให้พิจารณาได้ว่ามีสายอากาศส่งเกิดขึ้นอีกหนึ่งตัวเรียกว่า สายอากาศภาพเสมือน (image antenna) ดังรูป 2.4



รูป 2.4 สนามไฟฟ้าวิถีตรงกับวิถีสะท้อนจากระนาบดินในโพลาไรเซชันแนวนอน

สนามไฟฟ้าที่มาจากการสะท้อนระนาบดินนั้นจะคูณด้วยค่าปัจจัยที่เรียกว่า สัมประสิทธิ์ การสะท้อนในโพลาไรเซชันแนวนอนที่มีค่าเท่ากับ $ho_h = |
ho_h| e^{j\phi_h}$ ดังนั้นผลรวมของความเข้ม สนามไฟฟ้าที่มาจากวิถีตรงกับวิถีสะท้อนนั้นพิจารณาได้จากสมการ (2.20) กับรูป 2.4 ทำให้ได้ค่า สนามไฟฟ้ารวมดังสมการ (2.21)

$$\vec{E}_{H} = \frac{Vf_{M}}{79.58 \, AF_{T}} \left[\frac{e^{-j\beta \, d_{1}}}{d_{1}} + \frac{|\rho_{h}| e^{j\phi_{h}} \, e^{-j\beta \, d_{2}}}{d_{2}} \right]$$
(2.21)

โดย $d_1 = [R^2 + (h_1 - h_2)^2]^{\frac{1}{2}}$

$$d_2 = [R^2 + (h_1 + h_2)^2]^{\frac{1}{2}}$$

$$\rho_{h} = \frac{\sin \gamma - (\varepsilon_{r} - j60\lambda\sigma - \cos^{2}\gamma)^{\frac{1}{2}}}{\sin \gamma + (\varepsilon_{r} - j60\lambda\sigma - \cos^{2}\gamma)^{\frac{1}{2}}} [3]$$

- ${\cal E}_r$ คือ ค่าคงตัวสภาพยอมสัมพัทธ์, farad / meter
- σ คือ สภาพนำไฟฟ้า, siemens / meter

ค่าผลรวมความเข้มสนามไฟฟ้าในสมการ (2.21) มีขนาดความเข้มสนามคือ

$$E_{H} = \frac{V f_{M}}{79.58 \, A F_{T}} \frac{\left[d_{2}^{2} + d_{1}^{2} \right] \rho_{h}^{2} + 2d_{1}d_{2} \rho_{h}^{2} \cos(\phi_{h} - \beta[d_{2} - d_{1}])\right]^{\frac{1}{2}}}{d_{1}d_{2}}$$
(2.22)

เมื่อพิจารณาค่าสัมประสิทธิ์ของ $ar{E}$ ในสมการ (2.3) และสมการ (2.20) จะได้ว่า

$$\sqrt{30 P_t G_t} = \frac{V f_M}{79.58 A F_T}$$

ดังนั้นขนาดของความเข้มสนามไฟฟ้าสามารถจัดให้อยู่ในรูปของกำลังส่งของแหล่งจ่ายกับอัตรา ขยายของสายอากาศส่งได้ดังนี้

$$E_{H} = \frac{\sqrt{30P_{t}G_{t}} \left[d_{2}^{2} + d_{1}^{2} \left|\rho_{h}\right|^{2} + 2d_{1}d_{2}\left|\rho_{h}\right|\cos(\phi_{h} - \beta[d_{2} - d_{1}])\right]^{\frac{1}{2}}}{d_{1}d_{2}}$$
(2.23)

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้จะใช้สายอากาศไดโพลครึ่งความยาวคลื่น (half-wavelength dipole antenna) เนื่องจากสายอากาศไดโพลครึ่งความยาวคลื่นมีขนาดที่ไม่ยาวมากนักในช่วงของแถบ ความถี่ที่ใช้ในการทดสอบ (30 MHz –1000 MHz) จึงมีความเหมาะสมที่จะใช้ในการปฏิบัติการ ทดลอง

การพิจารณาค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วจะคำนวณค่าสนามไฟฟ้าที่ เกิดจากการแทรกสอดของคลื่นวิถีตรงและวิถีที่สะท้อนจากระนาบดินในช่วงความสูง $h_2^{\min} \leq h_2 \leq h_2^{\max}$ โดยเปลี่ยนแปลงความสูงสายอากาศรับเพื่อตรวจวัดค่าขนาดความเข้มสนาม ไฟฟ้าที่มีค่ามากที่สุดในช่วงความสูงดังกล่าวแล้วนำค่าขนาดความเข้มสนามไฟฟ้าดังกล่าวมา คำนวณหาค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว อาศัยสมการ (2.23) โดยแทนค่าขนาด ความเข้มสนามไฟฟ้ามากที่สุดจากสายอากาศไดโพลครึ่งความยาวคลื่น (E_{DH}^{\max}) และปรับ บรรทัดฐานด้วยค่ารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ยของความเข้มสนามไฟฟ้าดังสมการ (2.24)

$$\frac{E_{DH}^{\max}}{\sqrt{30P_tG_t}} = \frac{\left[d_2^2 + d_1^2 \left|\rho_h\right|^2 + 2d_1d_2\left|\rho_h\right|\cos(\phi_h - \beta[d_2 - d_1])\right]^{\frac{1}{2}}}{d_1d_2}$$
(2.24)

เมื่อพิจารณาสมการ (2.22) ร่วมกับสมการ (2.24) จะได้ค่าขนาดความเข้มสนามไฟฟ้าสูงสุดในโพ ลาไรเซชันแนวนอนดังสมการ (2.25)

$$E_{H}^{\max} = \frac{V f_{M} E_{DH}^{\max}}{79.58 \sqrt{30 P_{t} G_{t}} A F_{T}}$$
(2.25)

2.1.2 ความเข้มสนามไฟฟ้าโพลาไรเซชันแนวดิ่งบนระนาบดินขนาดอนันต์

การคำนวณความเข้มสนามไฟฟ้าในโพลาไรเซขันแนวดิ่งด้วยทฤษฎีบทภาพเสมือนนั้น พิจารณาได้ดังรูป 2.5 ผลรวมของความเข้มสนามไฟฟ้าต้องคำนึงถึงแบบรูปการแผ่พลังงาน (radiation pattern, $F(\theta)$) ของสายอากาศส่งและโพลาไรเซขันของสายอากาศรับ คลื่นสนามไฟ ฟ้าวิถีที่มาจากการสะท้อนระนาบดินจะคูณด้วยค่าปัจจัยที่เรียกว่า สัมประสิทธิ์การสะท้อนโพลาไร เซชันแนวดิ่งซึ่งมีค่าเท่ากับ $\rho_v = |\rho_v| e^{j\phi}$ ดังนั้นผลรวมของสนามไฟฟ้าที่มาจากวิถีตรงกับวิถี สะท้อนแสดงดังสมการ (2.26)



รูป 2.5 สนามไฟฟ้าวิถีตรงกับวิถีสะท้อนจากระนาบดินในโพลาไรเซชันแนวดิ่ง

$$\vec{E}_{V} = \frac{V f_{M}}{79.58 \, A F_{T}} \left[\frac{e^{-j\beta \, d_{1}}}{d_{1}} F(\theta_{1}) \sin(\theta_{1}) + \frac{|\rho_{v}| e^{j\phi_{v}} \, e^{-j\beta \, d_{2}}}{d_{2}} F(\theta_{2}) \sin(\theta_{2}) \right]$$
(2.26)

$$\log [3] \rho_{\nu} = \frac{(\varepsilon_r - j60\lambda\sigma)\sin\gamma - (\varepsilon_r - j60\lambda\sigma - \cos^2\gamma)^{\frac{1}{2}}}{(\varepsilon_r - j60\lambda\sigma)\sin\gamma + (\varepsilon_r - j60\lambda\sigma - \cos^2\gamma)^{\frac{1}{2}}}$$

กำหนดให้แบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศไดโพลครึ่งความยาวคลื่นประมาณด้วยแบบรูป การแผ่พลังงานของสายอากาศไดโพลสั้น (short dipole) ซึ่งมีค่าดังนี้

$$F(\theta_1) = \sin \theta_1 = \frac{R}{d_1}$$

และแบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศภาพเสมือนมีค่าดังนี้

$$F(\theta_2) = \sin \theta_2 = \frac{R}{d_2}$$

เมื่อแทนแบบรูปการแผ่พลังงานของสายอากาศส่งและสายอากาศส่งภาพเสมือนลงในสมการ (2.26) จะได้ค่าความเข้มสนามไฟฟ้าดังนี้

$$\vec{E}_{V} = \frac{V f_{M}}{79.58 \, A F_{T}} \left[\frac{R^{2} \, e^{-j\beta \, d_{1}}}{d_{1}^{3}} + \frac{R^{2} \left| \rho_{v} \right| e^{j\phi_{v}} \, e^{-j\beta \, d_{2}}}{d_{2}^{3}} \right]$$
(2.27)

ค่าผลรวมสนามไฟฟ้าในสมการ (2.27) มีค่าขนาดสนามไฟฟ้าคือ

$$E_{V} = \frac{Vf_{M}}{79.58 AF_{T}} \frac{R^{2} \left[d_{2}^{6} + d_{1}^{6} \left|\rho_{v}\right|^{2} + 2d_{1}^{3} d_{2}^{3} \left|\rho_{v}\right| \cos(\phi_{v} - \beta[d_{2} - d_{1}])\right]^{\frac{1}{2}}}{d_{1}^{3} d_{2}^{3}}$$
(2.28)

ถ้าจัดรูปขนาดของความเข้มสนามไฟฟ้าสูงสุดที่สายอากาศรับตรวจวัดได้ในช่วงความสูง h₂^{min} ≤ h₂ ≤ h₂^{max} ให้อยู่ในรูปของกำลังส่งของแหล่งจ่ายกับอัตราขยายสายอากาศส่ง ค่าความ เข้มสนามไฟฟ้าที่ปรับบรรทัดฐานแล้วด้วยค่ารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ยของความเข้มสนาม ไฟฟ้าแสดงได้ดัง สมการ (2.29)

$$\frac{E_{DV}^{\text{max}}}{\sqrt{30P_tG_t}} = \frac{R^2 \left[d_2^{\ 6} + d_1^{\ 6} \left|\rho_v\right|^2 + 2d_1^{\ 3}d_2^{\ 3} \left|\rho_v\right| \cos(\phi_v - \beta[d_2 - d_1])\right]^{\frac{1}{2}}}{d_1^{\ 3}d_2^{\ 3}}$$
(2.29)

ดังนั้นค่าขนาดความเข้มสนามไฟฟ้าสูงสุดในโพลาไรเซชันแนวดิ่ง แสดงดังสมการ (2.30)

$$E_{V}^{\max} = \frac{V f_{M} E_{DV}^{\max}}{79.58 \sqrt{30 P_{t} G_{t}} A F_{T}}$$
(2.30)

สังเกตได้ว่าค่าความเข้มสนามไฟฟ้าสูงสุดในโพลาไรเซชันแนวนอนกับค่าสนามไฟฟ้าสูงสุดในโพ ลาไรเซชันแนวดิ่ง แสดงดังสมการ (2.25), (2.30) ตามลำดับ จะเห็นว่ามีความคล้ายคลึงกัน

2.1.3 <u>ค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว (NSA)</u>

ค่าลดทอนสถานทดสอบ (site attenuation, SA) [3,4] เป็นอัตราส่วนระหว่างค่าแรง เคลื่อนไฟฟ้าที่สายอากาศส่งกับค่าแรงเคลื่อนไฟฟ้าที่สายอากาศรับ แสดงดังสมการ (2.31)

$$SA = \frac{V_I}{V_R}$$
(2.31)

โดย V₁ คือ ค่าแรงเคลื่อนไฟฟ้าของสายอากาศส่ง V_R คือ ค่าแรงเคลื่อนไฟฟ้าของสายอากาศรับ 17

$$SA = \frac{V}{2V_R}$$
(2.32)

เมื่อแทนค่าแรงเคลื่อนไฟฟ้าของสายอากาศรับจากสมการ (2.4) จะได้ค่าลดทอนสถานทดสอบดัง นี้

$$SA = \frac{VAF_R}{2E}$$
(2.33)

โดย AF_{R} คือ ตัวประกอบสายอากาศรับ

เมื่อแทนค่าขนาดของสนามไฟฟ้าสูงสุดจากสมการ (2.25) และ (2.30) ในสมการ (2.33) ทำให้ได้ ค่าลดทอนสถานทดสอบดังสมการ (2.34)

$$SA_{DH,DV} = \frac{79.58\sqrt{30P_{t}G_{t}}AF_{T}^{DH,DV}AF_{R}^{DH,DV}}{2f_{M}E_{DH,DV}^{\max}}$$
(2.34)

ถ้าหากจัดรูปค่าลดทอนสถานทดสอบโดยหารด้วยตัวประกอบสายอากาศของภาคส่งและภาครับ ทำให้ค่าลดทอนสถานทดสอบเปลี่ยนแปลงไปซึ่งเรียกว่า ค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัด ฐานแล้ว (Normalized Site Attenuation, NSA) [4] แสดงดังสมการ (2.35)

$$NSA_{DH,DV} = \frac{SA_{DH,DV}}{AF_{T}^{DH,DV} AF_{R}^{DH,DV}} = \frac{79.58\sqrt{30P_{t}G_{t}}}{2f_{M}E_{DH,DV}^{\max}}$$
(2.35)

เมื่อเขียนค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว ดังสมการ (2.35) ให้อยู่ในหน่วย dB จะ ได้ว่า

$$NSA_{DH,DV}(dB) = 20\log\left(\frac{79.58\sqrt{30P_tG_t}}{2}\right) - 20\log(f_M) - 20\log(E_{DH,DV}^{\max})$$
(2.36)

โดย P_t คือ กำลัง ณ สายอากาศส่ง

 G_t คือ อัตราขยายของสายอากาศส่ง

 $f_{\scriptscriptstyle M}$ คือ ความถี่ปฏิบัติการ, MHz

E^{max}_{DH,DV} คือ ค่าสนามไฟฟ้าสูงสุดที่สายอากาศไดโพล ณ ภาครับรับได้ในช่วงความสูง
 h₂^{min} ≤ h₂ ≤ h₂^{max} ในโพลาไรเซชันแนวราบ (DH) แสดงในสมการ
 (2.25) และโพลาไรเซชันแนวดิ่ง (DV) แสดงในสมการ (2.30) ตามลำดับ

ค่าสมรรถนะของสถานทดสอบตามสมการ (2.35) จะมีความหมายอีกนัยหนึ่งคือ เป็นการ คำนวณค่าสูญเสียของการส่งผ่าน (transmission loss) ที่มีค่าน้อยที่สุดของค่าความเข้มสนาม ไฟฟ้าของสายอากาศส่งกับสายอากาศรับที่จัดวางอยู่ ณ ตำแหน่งใดๆ บนระนาบดินขนาดอนันต์ ทั้งการจัดวางตัวของสายอากาศรับและภาคส่งในโพลาไรเซชันแนวนอนและแนวดิ่ง

เมื่อพิจารณาค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วทั้งในโพลาไรเซชันแนวราบ และแนวดิ่งนั้นจะคำนวณในกรณีที่ขนาดของระนาบดินเป็นอนันต์ แต่เนื่องจากทางปฏิบัติไม่ สามารถจัดตั้งสถานทดสอบบนระนาบดินที่มีขนาดเป็นอนันต์ได้ ดังนั้นมาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] จึงกำหนดขนาดและลักษณะรูปร่างของระนาบดินขึ้นดังที่จะกล่าวถึงใน หัวข้อต่อไป

2.2 ขนาดและรูปร่างระนาบดินของการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง

ถ้าหากจัดตั้งบริภัณฑ์ทดสอบบนระนาบดินขนาดจำกัดทำให้เกิดสนามไฟฟ้าไม่พึง ประสงค์ขึ้นนอกเหนือจากสนามไฟฟ้าที่มาจากวิถีตรงและหลายวิถีที่สะท้อนจากระนาบดิน ดังนั้น ในมาตรฐาน [1,2,5] จึงมีข้อกำหนดเกี่ยวกับความเข้มสนามไฟฟ้าที่มาจากวิถีอื่นว่าควรมีค่าน้อย กว่าหรือเท่ากับความเข้มสนามไฟฟ้าที่มาจากวิถีตรงอยู่ 6*dB* [1,4,5] ดังสมการ (2.37)

$$E_s \leq E_d - 6 \, dB$$

(2.37)

โดย E_s คือ ความเข้มสนามไฟฟ้าไม่พึงประสงค์

E_d คือ ความเข้มสนามไฟฟ้าวิถีตรง

เงื่อนไขในสมการ (2.37) ทำให้กำหนดลักษณะรูปร่างของระนาบดินได้ 2 ลักษณะคือ กรณีแรกบริภัณฑ์ทดสอบวางอยู่บนโต๊ะหมุน และกรณีที่สองบริภัณฑ์ทดสอบไม่ได้วางอยู่บนโต๊ะ
หมุนเนื่องจากบริภัณฑ์ทดสอบมีขนาดใหญ่จึงไม่สะดวกที่จะจัดวางบนโต๊ะหมุน ซึ่งรายละเอียดมี ดังในหัวข้อต่อไปนี้

2.2.1 <u>ขนาดและรูปร่างของระนาบดินเมื่อบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าวางอยู่บนโต๊ะหมูน</u>

การทดสอบความสามารถปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้าด้วยวิธีสถานทดสอบแบบ กลางแจ้งจะทดสอบในย่านความถี่ 30-1000 MHz ทั้งโพลาไรเซชันแนวนอน (horizontal polarization) และโพลาไรเซชันแนวดิ่ง (vertical polarization) การตรวจวัดคลื่นที่แพร่กระจาย ออกมาจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าจะทดสอบรอบบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า (360 องศา)

เมื่อพิจารณาเงื่อนไขในสมการ (2.37) ร่วมกับสมการ (2.1) ทำให้กล่าวได้ว่าระยะทางของ ความเข้มสนามไฟฟ้าไม่พึงประสงค์ (E_s) มีค่ามากกว่าหรือเท่ากับสองเท่าของระยะทางของ ความเข้มสนามไฟฟ้าวิถีตรง (E_d) ดังนั้นจึงสามารถกำหนดรูปร่างของระนาบดินได้เป็นวงรีเนื่อง จากระยะทางที่เขียนลากจากจุดโฟกัสจุดหนึ่งไปยังเส้นขอบของวงรีแล้วเขียนลากไปยังจุดโฟกัส อีกจุดหนึ่งมีระยะทางเป็นสองเท่าของระยะทางที่เขียนลากจากจุดโฟกัสไปยังจุดโฟกัส โดยตรง การตรวจวัดค่าสมรรถนะของสถานทดสอบจะกระทำได้โดยการจัดวางสายอากาศส่งและสาย อากาศรับ ณ ตำแหน่งโฟกัสของวงรีในบริเวณที่ปราศจากสิ่งกีดขวางดังรูป 2.6 สายอากาศภาคส่ง และสายอากาศรับอยู่สูงจากระนาบดิน h_1 และ h_2 ตามลำดับ จะสังเกตเห็นจากรูป 2.6 ว่าจุด โฟกัสสองจุดใดๆ นั้นจะทำให้เกิดภาพฉายลงบนระนาบดินขนาดอนันต์ (ระนาบ XY) ที่มี ลักษณะเป็นรูปวงรีขนาดต่างๆ ที่เรียกว่า วงรีเฟรสเนลที่อันดับต่างๆ ภาพฉายวงรีขนาดต่างๆ ที่ แสดงดังรูป 2.6 ทำให้สามารถคำนวณจุดศูนย์กลางของวงรี (x_0) , แกนรอง (y_1) และแกนหลัก (x_1) ได้ดังสมการที่ (2.38), (2.39) และ (2.40) ตามลำดับ [5] ขนาดและรูปร่างของระนาบดินนั้น กำหนดจากวงรีที่มีขนาดต่ำที่สุดซึ่งก็คือ วงรีเฟรสเนลอันดับแรก (first fresnal ellipse) แต่ขนาด ของวงรีเฟรสเนลอันดับแรกนั้นต้องมีขนาดใหญ่ที่สุดเมื่อพิจารณาย่านความถี่ที่ใช้ในการทดสอบ [5]

จุฬาลงกรณมหาวทยาลย



รูป 2.6 ลักษณะของระนาบดินและการวางตำแหน่งบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า กับสายอากาศรับ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ

$$x_{0} = \frac{R}{2} \left[1 - \frac{\tan^{2} \theta}{\left(\frac{\delta_{n}}{R} + \sec \theta\right)^{2} - 1} \right]$$
(2.38)

$$y_{1} = \frac{R}{2} \left\{ \left[\left(\frac{\delta_{n}}{R} \right)^{2} + \frac{2\delta_{n}}{R} \sec \theta \right] \left[1 - \frac{\tan^{2} \theta}{\left(\frac{\delta_{n}}{R} + \sec \theta \right)^{2} - 1} \right] \right\}^{\frac{1}{2}}$$
(2.39)

$$x_{1} = y_{1} \left[1 + \frac{1}{\left(\frac{\delta_{n}}{R} + \sec\theta\right)^{2} - 1} \right]^{\frac{1}{2}}$$
(2.40)

โดย *R* คือ ระยะห่างระหว่าง EUT กับสายอากาศรับ

$$\delta_n = R_1 + R_2 - d + \frac{n\lambda}{2}$$
, $n = 0, 1.2, 3...$

การพิจารณาขนาดของระนาบดินขึ้นอยู่กับปัจจัยต่างๆ ได้แก่ ระยะห่างระหว่าง EUT กับ สายอากาศรับ ความถี่ และตำแหน่งของบริภัณฑ์ทดสอบกับสายอากาศรับ เป็นต้น โดยการ พิจารณานั้นจะพิจารณาทั้งสองแนวการวางตัวของสายอากาศรับ คือ แนวการวางตัวแรกโพลาไร เซชันแนวนอนกำหนดให้ที่ R = 3,10 เมตร $h_1 = 2$ เมตร $1 \le h_2 \le 4$ เมตร และกรณี R = 30เมตร $h_1 = 2$ เมตร $2 \le h_2 \le 6$ เมตร แนวการวางตัวที่สองโพลาไรเซชันแนวดิ่งกำหนดให้ R =3,10 เมตร $h_1 = 2.75$ เมตร และ $1 \le h_2 \le 4$ เมตร และกรณี R = 30 เมตร $h_1 = 2.75$ เมตร และ $2 \le h_2 \le 6$ เมตร และกรณ์ 2.1 และ 2.2 ตามลำดับ

ระยะทดสอบ	ความถี่	ความสูง (m)		แกนวงรี (m)		จุดศูนย์กลาง
<i>R</i> (m)	(MHz)	h_1	h_2	$2x_1$	$2y_1$	วงรี $x_{0}\left(\mathrm{m} ight)$
3	30	2	4	11.34	10.96	1.45
	1000	3.444	Sinte A	6.14	5.52	1.34
10	30	2	4	16.29	13.03	4.89
	1000	ALLESSED.	Services.	10.62	5.65	4.49
30	30	2	6	34.60	19.19	14.40
	1000			24.39	6.70	11.73

ตาราง 2.1 ผลการคำนวณมิติของวงรีเฟรสเนลอันดับแรกบนระนาบดิน (ระนาบ xy) เมื่อใช้ โต๊ะหมุนในการทดสอบ กรณีสายอากาศรับวางตัวในโพลาไรเซชันแนวนอน

ตาราง 2.2 ผลการคำนวณมิติของวงรีเฟรสเนลอันดับแรกบนระนาบดิน (ระนาบ xy) เมื่อใช้ โต๊ะหมุนในการทดสอบ กรณีสายอากาศรับวางตัวในโพลาไรเซชันแนวดิ่ง

ระยะทดสอบ	ความถี่	ความสูง (m)		แกนวงรี (m)		จุดศูนย์กลาง
<i>R</i> (m)	(MHz)	h_1	h_2	$2x_1$	$2y_1$	วงรี x ₀ (m)
3	30	2.75	4	12.25	11.89	1.48
	1000			7.29	6.69	1.49
10	30	2.75	4	16.92	13.71	4.96
	1000			11.83	6.79	4.80
30	30	2.75	6	35.33	19.83	14.62
	1000			27.54	8.13	13.16

จะสังเกตเห็นจากตาราง 2.1 และ 2.2 ว่าผลการคำนวณมิติของวงรีเฟรสเนลอันดับแรก บนระนาบดิน (ระนาบ xy) โดยกำหนดให้ *n* = 1 ในสมการ (2.38) ถึง (2.40) จะได้ว่าที่ความถี่ต่ำ สุดของการทดสอบ (30 MHz) กรณีสายอากาศรับวางตัวในโพลาไรเซชันแนวดิ่ง (ตาราง 2.2) มีมิติ ของระนาบดินใหญ่กว่ากรณีสายอากาศรับวางตัวในโพลาไรเซชันแนวราบ (ตาราง 2.1) ที่ทุกๆ ระยะทดสอบ ดังนั้นในการจัดตั้งสถานทดสอบจะใช้ขนาดของระนาบดิน ณ ความถี่ต่ำสุด ของ กรณีสายอากาศรับวางตัวในโพลาไรเซชันแนวดิ่ง ในทางปฏิบัติแล้วเพื่อความสะดวกในการสร้าง สถานทดสอบแบบกลางแจ้งจะสร้างเป็นรูปสี่เหลี่ยมผืนผ้า ใช้แกนหลัก(*x*₁) และแกนรอง (*y*₁) เป็นความกว้างและความยาวของมิติระนาบดินแบบสี่เหลี่ยมผืนผ้า

การกำหนดขนาดของระนาบดินตามขนาดของวงรีเฟรสเนลอันดับแรกตามที่ได้กล่าวมา แล้วอ้างอิงตามมาตรฐาน ANSI [5] แต่ถ้ากำหนดให้ความสูงของโต๊ะหมุนที่วางบริภัณฑ์ทดสอบ กับสายอากาศรับมีค่าเท่ากันแล้วขนาดของระนาบดินนี้จะเป็นไปตามมาตรฐาน CISPR [2] สามารถกำหนดรูปร่างและคำนวณขนาดของระนาบดินได้ดังรูป 2.7 และตาราง 2.3



รูป 2.7 ลักษณะและขนาดของระนาบดินในบริเวณที่ปราศจากสิ่งกีดขวาง (obstruction free area) กรณีใช้โต๊ะหมุนวางบริภัณฑ์ทางไฟฟ้ากับสายอากาศภาครับด้วยความสูงเท่ากัน

ตาราง 2.3 ผลการคำนวณขนาดของ	ระนาบดินกรณีใช้	<i>โ</i> ต๊ะหมุนวางบริภัเ	ณฑ์ทางไฟฟ้าเมือสาย
อากาศส่งและสายอากาศ	เร้บมีความสงเท่าเ	กัน	

ระยะทดสอบ	แกนหลัก	แกนรอง
R(m)	(ความยาว, <i>m</i>)	(ความกว้าง, m)
3	6	5.20
10	20	17.32
30	60	51.96

จะสังเกตเห็นจากตาราง 2.1, 2.2 และ 2.3 ว่าขนาดระนาบดินในมาตรฐาน ANSI [1,5] ที่ระยะทดสอบ *R* = 3 เมตร มีขนาดใหญ่กว่าขนาดระนาบดินในมาตรฐาน CISPR [2] แต่ที่ระยะ ทดสอบ *R* = 10 และ 30 เมตร จะมีขนาดระนาบดินเล็กกว่า เนื่องมาจากการคำนวณขนาดของ ระนาบดินในมาตรฐาน CISPR [2] นั้นจะคำนวณกรณีที่ความสูงของโต๊ะหมุนกับความสูงของสาย อากาศรับเท่ากันแต่การคำนวณขนาดของระนาบดินในมาตรฐาน ANSI [1,5] นั้นจะคำนวณใน กรณีที่ความสูงของสายอากาศภาครับสูงที่สุดตามที่กำหนดในแต่ละระยะทดสอบ

2.2.2 <u>ขนาดและรูปร่างของระนาบดินเมื่อบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าไม่ได้วางอยู่บนโต๊ะหมุน</u> [5]

ถ้าบริภัณฑ์ทางไฟฟ้านั้นมีขนาดใหญ่ไม่สะดวกที่จะหมุนเพื่อการทดสอบ ในการทดสอบ จะเคลื่อนสายอากาศรับรอบบริภัณฑ์ทดสอบ (360 องศา) ทำให้ระนาบดินเป็นรูปวงกลมดังรูป 2.8 รัศมีของระนาบดินแบบวงกลม (*R'*) นี้ได้มาจากการพิจารณาวงรีเฟรสเนลอันดับแรก และ คำนวณได้จากสมการ (2.41)

$$R' = x_0 + x_1 \tag{2.41}$$

โดย x₀ คือ จุดศูนย์กลางวงรีที่ได้จากการคำนวณในสมการ (2.38)

x₁ คือ ค่าครึ่งความยาวแกนเอกที่ได้จากการคำนวณในสมการ (2.40)

ในทางปฏิบัติแล้วเพื่อความสะดวกในการสร้าง จะสร้างระนาบดินเป็นรูปสี่เหลี่ยมจัตุรัสโดยใช้รัศมี ของระนาบดิน(*R'*) เป็นตัวแปรในการกำหนดมิติของระนาบดินแบบสี่เหลี่ยมจัตุรัส มิติของระนาบ ดินแสดงดังตารางที่ 2.4



รูป 2.8 ลักษณะของระนาบดินและการวางตำแหน่งบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า สายอากาศรับเมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่

ระยะทดสอบที่ใช้ในการตรวจวัดสำหรับการทดสอบกลางแจ้งต้องเป็นระยะสนามไกล เรย์เล (rayleigh distance) [6] ตามข้อกำหนด ANSI [1,2] ระยะห่างของบริภัณฑ์ทดสอบกับสาย อากาศภาครับ *R* คือ 3, 10 และ 30 เมตร ถ้ากำหนดให้บริภัณฑ์ทางไฟฟ้ามีขนาด (D) ดังนั้นที่ ระยะห่างแต่ละระยะขนาดบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าใหญ่สุดที่ทดสอบได้เป็นดังสมการ (2.42)

$$D_{\max}^2 \le \frac{R \times \lambda_{\min}}{2} \tag{2.42}$$

ขนาดของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าสูงสุด ($D_{
m max}$) ที่ระยะ 3, 10 และ 30 เมตร คือ 0.45, 1.22 และ 2.12 เมตร ตามลำดับ

ตาราง 2.4 ผลการคำนวณมิติของวงรีเฟรสเนลอันดับแรกบนระนาบดิน (ระนาบ xy) เมื่อบริภัณฑ์ ทดสอบอยู่ประจำที่

ระยะทดสอบ	ความถื่	ความสูง (m)		<mark>จุดศูนย์ก</mark> ลาง	รัศมีของระนาบ
<i>R</i> (m)	(MHz)			วงรี x_0 (m)	ดิน <i>R'</i> (m)
		h_1	h_2		
3	30	2.75	4	1.48	7.61
	1000	and the second se	Services!	1.49	5.14
10	30	2.75	4	4.96	13.42
	1000			4.80	10.72
30	30	2.75	6	14.62	32.29
	1000			13.16	26.93

การกำหนดขนาดระนาบดินจากมาตรฐาน ANSI [1,2] ดังที่กล่าวมาแล้วนั้นขนาดของ ระนาบดินมีขนาดที่จำกัด ทำให้ปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่ขอบส่งผลกระทบต่อค่าสมรรถนะ ของสถานทดสอบมากขึ้นดังที่จะกล่าวถึงในหัวข้อต่อไป

2.3 การพิจารณาผลกระทบคลื่นเลี้ยวเบนของระนาบดินต่อการจัดตั้งสถานทดสอบ แบบกลางแจ้ง

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งในอุดมคตินั้นจะทดสอบบนระนาบดินที่กว้างและ ปราศจากสิ่งกีดขวางตามที่ได้แสดงดังตาราง 2.1 ถึงตาราง 2.4 ขนาดพื้นที่ดังกล่าวอาจจะทำให้ ค่าใช้จ่ายในการสร้างสถานทดสอบมีราคาสูง วิธีหนึ่งที่สามารถลดค่าใช้จ่ายลงได้คือการลดขนาด ของระนาบดิน แต่การลดขนาดของระนาบดินนั้นจะทำให้ปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่ขอบส่งผล ต่อค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วมากขึ้นจึงมีความจำเป็นต้องทราบผลกระทบดัง กล่าว กรรมวิธีที่ใช้ศึกษาผลระทบจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ขอบคือ ระเบียบวิธีผสมผสาน (hybrid methods) ระเบียบวิธีนี้เป็นการใช้ระเบียบวิธีย่านความถี่ต่ำร่วมกับระเบียบวิธีย่านความถี่ สูง โดยระเบียบวิธีย่านความถี่ต่ำนั้นจะใช้ระเบียบวิธีโมเมนต์ (Moment Methods, MoM) โดยจะ ใช้วิเคราะห์ที่ตัวสายอากาศ ส่วนระเบียบวิธีย่านความถี่สูงนั้นจะใช้วิเคราะห์โครงสร้างที่สาย อากาศติดตั้งอยู่ซึ่งจะใช้ทฤษฎีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูป (Uniform Theory of Diffraction, UTD)

2.3.1 <u>การพิจารณาพจน์เมตริกซ์อิมพีแดนซ์โดยระเบียบวิธีผสมผสาน</u>

เนื่องจากระเบียบวิธีโมเมนต์เป็นระเบียบวิธีที่ใช้แก้ปัญหาทางคณิตศาสตร์ที่จัดอยู่ในรูป สมการอนุพันธ์และสมการปริพันธ์ หรือมีทั้งสองรูปแบบดังกล่าวผสมกันในสมการปัญหา ระเบียบ วิธีโมเมนต์นี้นิยมใช้วิเคราะห์ปัญหาย่านความถี่ต่ำหรือขนาดของโครงสร้างที่สายอากาศติดตั้งอยู่ มีขนาดไม่ใหญ่มากเมื่อเทียบกับค่าความยาวคลื่น แต่ถ้าโครงสร้างที่จะนำมาวิเคราะห์มีขนาด ใหญ่เมื่อเทียบกับค่าความยาวคลื่นจะทำให้เกิดข้อจำกัดด้านการคำนวณทั้งทรัพยากรเวลาที่ใช้ เวลาในการคำนวณนาน และทรัพยากรหน่วยความจำของเครื่องคำนวณที่มีจำกัด ดั้งนั้นเพื่อลด ปัญหาดังกล่าวลงจึงทำให้เกิดระเบียบวิธีผสมผสานขึ้นกล่าวคือ การวิเคราะห์โครงสร้างที่สาย อากาศติดตั้งอยู่นั้นจะใช้ระเบียบวิธีย่านความถี่สูง ส่วนระเบียบวิธีโมเมนต์จะใช้วิเคราะห์ที่ตัวสาย อากาศเท่านั้น การผสมผสานระหว่างระเบียบวิธีโมเมนต์กับทฤษฎีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูปจะ กระทำได้โดยปรับปรุงเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ที่คำนวณได้จากระเบียบวิธีโมเมนต์โดยการบวกพจน์ เมตริกซ์อิมพีแดนซ์ที่คำนวณได้จากทฤษฎีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูป [8,9,10] ซึ่งเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ ดังกล่าวนี้เป็นผลมาจากโครงสร้างที่สายอากาศวางตัวอยู่ซึ่งโครงสร้างในวิทยานิพนธ์นี้คือ ระนาบ ดินรูปสี่เหลี่ยมแสดงดังรูป 2.9 จะพบว่าโครงสร้างดังกล่าวมีจุดเลี้ยวเบนที่สันขอบของระนาบดิน 4 จุด คือ Q_1, Q_2, Q_3 และ Q_4 และยังมีจุดเลี้ยวเบนที่มุมอีก 4 จุด คือ C_1, C_2, C_3 และ C_4 การพิจารณาเมตริกซ์คิมพีแดนซ์ของสายอากาศไดโพลบนระนาบดินขนาดจำกัดมีขั้นตอนการ คำนวณดังนี้

คำนวณเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ของสายอากาศไดโพลกรณีระนาบดินขนาดอนันต์โดยใช้ระเบียบ
 วิธีโมเมนต์มาคำนวณเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ของตัวสายอากาศเอง และนำทฤษฎีบทภาพเสมือน



รูป 2.9 สายอากาศไดโพลบนระนายดินขนาดจำกัด

มาคำนวณอิมพีแดนซ์ร่วม (mutual impedance) ซึ่งคำนวณได้จากสายอากาศไดโพลภาพ เสมือน

- คำนวณเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ของสายอากาศไดโพลกรณีระนาบดินขนาดจำกัดโดยใช้ทฤษฎีการ เลี้ยวเบนเชิงเอกรูปมาพิจารณาผลกระทบเนื่องจากปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่สันขอบ (จุด Q₁ถึง Q₄) และคลื่นเลี้ยวเบนที่มุม (จุด C₁ ถึง C₄)
- รวมเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ที่ได้จากระเบียบวิธีโมเมนต์ในข้อ 1. และเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ที่ได้จาก ทฤษฎีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูปในข้อ 2. ทำให้ได้เมตริกซ์อิมพีแดนซ์ที่รวมผลกระทบจากปรากฏ การณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่จุดต่างๆ

้ต่อไปจะกล่าวถึงรายละเอียดการคำนวณเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ตามลำดับดังต่อไปนี้

2.3.1.1 การคำนวณเมตริกซ์อิมพีแดนซ์โดยใช้ระเบียบวิธีโมเมนต์

เมื่อพิจารณาสายอากาศไดโพลวางอยู่ในแนวแกน *z* แสดงดังรูป 2.10(ก) กำหนดให้สาย อากาศมีรัศมี *a*, ความยาว *l*,สนามไฟฟ้าตกกระทบ *E*ⁱ ทำหน้าที่ป้อนค่าแรงเคลื่อนไฟฟ้าให้แก่ สายอากาศ และสภาพนำไฟฟ้าอนันต์ดังนั้นกระแสจึงมีแต่ที่ผิวเท่านั้น กระแสที่ผิว ณ ตำแหน่ง แนวแกน *z*' แสดงดังรูป 2.10(ข) และสามารถคำนวณกระแสได้ดังนี้

$$I_{z}(z') = 2\pi \, a \, J(z') \tag{2.43}$$

โดย J(z') คือ ความหนาแน่นกระแสเชิงผิว ณ จุด z' ใดๆ $\left(rac{A}{m}
ight)$



รูป 2.10 สายอากาศไดโพล (ก) ความหนาแน่นกระแสเชิงผิว J(z') และรัศมีสายอากาศ a (ข) การแทนสายอากาศด้วยเส้นกระแส $I_z(z') = 2\pi a J(z')$

จากรูป 2.10(ก) เนื่องจากสายอากาศไดโพลมีค่าสภาพนำไฟฟ้าอนันต์เมื่อพิจารณาเงื่อน ไขขอบเขตทำให้ได้ค่าสนามไฟฟ้าผิวสัมผัสรวม (*E*'_)มีค่าเท่ากับศูนย์แสดงดังสมการต่อไปนี้

$$E_{z}^{t} = E_{z}^{i} + E_{z}^{s} = 0 (2.44)$$

ดังนั้นค่าสนามไฟฟ้ากระเจิง (E_z^s) ดังสมการ (2.45)

$$E_z^s = -E_z^i \tag{2.45}$$

ค่าสนามไฟฟ้าสะท้อน ณ จุดสังเกตใดๆ จะเกิดจากกระแสไฟฟ้าที่ผิวของสายอากาศที่อยู่ ในแนวแกน z' ดังนั้นค่าสนามไฟฟ้าที่เกิดขึ้นสามารถคำนวณได้ดังสมการต่อไปนี้ [12]

$$E_{z}^{s} = -j \frac{1}{\omega \,\mu \,\varepsilon} \left(\beta^{2} A_{z} + \frac{\partial^{2} A_{z}}{\partial z^{2}} \right)$$
(2.46)

สำหรับกระแสในแต่ละชิ้นส่วนย่อย dz สามารถคำนวณ A_z ได้ดังสมการต่อไปนี้

$$A_{z} = \frac{\mu}{4\pi} \iint_{s} J_{z} \frac{e^{-j\beta R}}{R} ds'$$

= $\frac{\mu}{4\pi} \int_{-l/2}^{+l/2} \int_{0}^{2\pi} J_{z} \frac{e^{-j\beta R}}{R} a d\phi dz'$ (2.47)

โดย
$$R = \sqrt{(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2} = \sqrt{a^2 + (z - z')^2}$$

 a คือ ค่ารัศมีของสายอากาศไดโพล

แทน J_{z} จากสมการ (2.43) ในสมการ (2.47) จะได้

$$A_{z} = \frac{\mu}{4\pi} \int_{-l/2}^{+l/2} \frac{1}{2\pi a} \int_{0}^{2\pi} I_{z}(z') \frac{e^{-j\beta R}}{R} a \, d\phi \, dz'$$
(2.48)

เมื่อพิจารณาสมการ (2.48) ร่วมกับ R ที่กำหนดโดยสมการ (2.47) ทำให้ได้ A_z ดังสมการต่อไปนี้

$$A_{z} = \frac{\mu}{4\pi} \int_{-l/2}^{+l/2} I_{z}(z') \frac{e^{-j\beta R}}{R} dz'$$
$$A_{z} = \frac{\mu}{4\pi} \int_{-l/2}^{+l/2} I_{z}(z') G(z,z') dz'$$
(2.49)

โดย $G(z,z') = rac{e^{-jeta R}}{R}$ คือ ฟังก์ชันกรีน

หากพิจารณาค่า A_z จากสมการ (2.49) ร่วมกับค่าสนามไฟฟ้าสะท้อน E^s จากสมการ (2.45) แล้วนำไปแทนค่า (2.46) ทำให้ได้ค่าสนามไฟฟ้าที่เกิดจากเส้นกระแสไฟฟ้า I_z(z') ดังสมการต่อ ไปนี้

$$-j\frac{1}{4\pi\omega\varepsilon}\int_{-l/2}^{+l/2}I_{z}(z')\left(\beta^{2}+\frac{d^{2}}{dz^{2}}\right)G(z,z')dz'=-E_{z}^{i}$$
(2.50)

เมื่อจัดรูปสมการ (2.50) ให้อยู่ในรูปที่ง่ายขึ้นจะได้ผลดังสมการ (2.51)

$$\int_{-l/2}^{+l/2} I_{z}(z') \left(\beta^{2} + \frac{d^{2}}{dz^{2}}\right) G(z, z') dz' = -j4\pi\omega\varepsilon E_{z}^{i}$$
(2.51)

สมการ (2.51) มีชื่อเรียกว่า "สมการของพ็อกลิงตัน (Pocklington's equation) "

สมการ (2.51) สามารถเขียนให้อยู่ในรูปอย่างง่ายโดยเริ่มพิจารณาหาอนุพันธ์อันดับหนึ่ง และอันดับสองของฟังก์ชันกรีนแสดงผลดังสมการ (2.52) และ (2.53) ตามลำดับ

$$\frac{\partial}{\partial z}G(z,z') = \frac{\partial}{\partial z}\frac{e^{-j\beta R}}{R}$$

$$= \frac{(z-z')e^{-j\beta R}}{R^2} \left[-j\beta - \frac{1}{R}\right]$$

$$\frac{\partial^2}{\partial z^2}G(z,z') = \frac{e^{-j\beta R}}{R^2} \left[-j\beta - \frac{1}{R}\right] - \frac{j\beta(z-z')^2 e^{-j\beta R}}{R^3} \left[-j\beta - \frac{1}{R}\right]$$

$$-\frac{2(z-z')^2 e^{-j\beta R}}{R^4} \left[-j\beta - \frac{1}{R}\right] + \frac{(z-z')^2 e^{-j\beta R}}{R^5}$$
(2.52)
(2.52)
(2.52)
(2.53)

น้ำพจน์ $\beta^2 G(z,z') = \beta^2 \frac{e^{-j\beta R}}{R}$ เข้าไปบวกกับผลการหาอนุพันธ์อันดับสองของฟังก์ชันกรีนใน สมการ (2.53) ได้ดังสมการ (2.54)

$$\frac{\partial^{2}}{\partial z^{2}}G(z,z') + \beta^{2}G(z,z') = \frac{e^{-j\beta R}}{R^{2}} \left[-j\beta - \frac{1}{R} \right] - \frac{j\beta(z-z')^{2}e^{-j\beta R}}{R^{3}} \left[-j\beta - \frac{1}{R} \right] - \frac{2(z-z')^{2}e^{-j\beta R}}{R^{4}} \left[-j\beta - \frac{1}{R} \right] + \frac{(z-z')^{2}e^{-j\beta R}}{R^{5}} + \beta^{2}\frac{e^{-j\beta R}}{R}$$
(2.54)

เขียนสมการ (2.54) ใหม่โดยดึงพจน์ร่วม
$$\frac{e^{-j\beta R}}{R^5}$$
 ออก

$$\frac{\partial^2}{\partial z^2} G(z,z') + \beta^2 G(z,z')$$

$$= \frac{e^{-j\beta R}}{R^5} \left[R^3 \left(-j\beta - \frac{1}{R} \right) - j\beta R^2 (z-z')^2 \left(-j\beta - \frac{1}{R} \right) - 2R(z-z')^2 \left(-j\beta - \frac{1}{R} \right) + (z-z')^2 + \beta^2 R^4 \right]$$
(2.55)

แทนค่า $(z-z')^2 = R^2 - a^2$ ลงในสมการ (2.55) และจัดให้อยู่ในรูปอย่างง่ายได้ดังนี้

$$\frac{\partial^2}{\partial z^2} G(z, z') + \beta^2 G(z, z') = \frac{e^{-j\beta R}}{R^5} \Big[2R^2 + (\beta R a)^2 - j(3\beta R a^2) + j(2\beta R^3) - 3a^2 \Big]$$
$$= \frac{e^{-j\beta R}}{R^5} \Big[2R^2 - 3a^2 + j\beta R \Big(2R^2 - 3a^2 \Big) + (\beta R a)^2 \Big]$$
$$= \frac{e^{-j\beta R}}{R^5} \Big[(2R^2 - 3a^2)(1 + j\beta R) + (\beta R a)^2 \Big]$$
(2.56)

้นำสมการ (2.56) ไปแทนค่าในสมการ (2.51) ได้ดังสมการต่อไปนี้

$$\int_{-l/2}^{+l/2} I_{z}(z') \frac{e^{-j\beta R}}{R^{5}} \Big[(2R^{2} - 3a^{2})(1 + j\beta R) + (\beta R a)^{2} \Big] dz' = -j4\pi\omega\varepsilon E_{z}^{i}$$
(2.57)

$$\int_{-l/2}^{+l/2} I_{z}(z') K(z,z') dz' = -j4\pi\omega\varepsilon E_{z}^{i}$$
(2.58)

โดย
$$K(z,z') = \frac{e^{-j\beta R}}{R^5} \Big[(2R^2 - 3a^2)(1 + j\beta R) + (\beta R a)^2 \Big]$$

เมื่อเขียนสมการ (2.51) ให้อยู่ในรูปอย่างง่ายที่แสดงดังสมการ (2.58) ซึ่งเป็นสมการ ปริพันธ์ของพ็อกลิงตัน (Pocklington's integral equation) หากพิจารณาพจน์ K(z,z') ใน สม การ (2.58) จะพบว่ามีค่าอนันต์เกิดภาวะเอกฐาน (singularity) ในกรณีที่ z = z' และเมื่อค่ารัศมี (a) ของสายอากาศไดโพลมีค่าน้อยมากๆ เมื่อเทียบกับค่าความยาวสายอากาศ (l) ทั้งนี้เนื่องมา จากในพจน์ K(z,z') นั้นมีพจน์ที่หารด้วยพจน์ที่มีค่าเข้าใกล้ศูนย์ซึ่งก็คือ พจน์ $\frac{1}{R^3}$ ดังนั้นเพื่อเป็น การลดผลของภาวะเอกฐานจึงแยกพจน์ที่ก่อให้เกิดกรณีที่หารศูนย์ทำให้สามารถเขียนพจน์ K(z,z') ได้ดังสมการ (2.59) [13]

$$K(z,z') = \left[K(z,z') - K_s(z,z')\right] + K_s(z,z')$$
(2.59)

หากขยายพจน์ย่อย $\frac{e^{-j\beta R}}{R^5}$ ของสมการ (2.58) ด้วยอนุกรม Maclaurin [13] แล้วจัดรูป K(z,z')ให้อยู่ในรูปอย่างง่ายจากนั้นให้พิจารณาพจน์ที่หารด้วย R โดยกำหนดให้เป็นพจน์ $K_s(z,z')$ (Singularity) แล้วนำมาลบออกจากพจน์ K(z,z')แสดงดังสมการ (2.60) รายละเอียดการ วิเคราะห์จะอยู่ในภาคผนวก ก.

$$K(z,z') - K_{s}(z,z') = \begin{cases} \frac{[e^{-j\beta R} + j\beta R - 1][(2R^{2} - 3a^{2})(1 + j\beta R) + (\beta R a)^{2}]}{R^{5}} \\ + \frac{[R^{2}/2][(2 + (\beta a/2)^{2})(\beta R)^{2} - (3 + j2\beta R)(\beta a)^{2}]}{R^{5}} \end{cases}$$
(2.60)

และพจน์ $K_s(z,z')$ แสดงดังสมการ (2.61)

$$K_{s}(z,z') = \frac{\beta^{2}}{R} \left[1 - \frac{1}{8} (\beta a)^{2} \right] + \frac{2}{R^{3}} \left[1 - \frac{1}{4} (\beta a)^{2} \right] - \frac{3a^{2}}{R^{5}}$$
(2.61)

สมการ (2.58) เป็นสมการปัญหาที่ใช้วิเคราะห์สายอากาศเส้นลวดที่มีขั้วป้อนกำลังอยู่ที่ จุดกำเนิด คือ (x, y, z) = (0,0,0) และรัศมีของเส้นลวดเท่ากับ a เมตร ซึ่งค่ารัศมีของสายอากาศ เส้นลวดนี้มีค่าน้อยมากเมื่อเทียบกับค่าความยาวของเส้นลวด ในการแก้สมการปัญหาดังกล่าวนั้น จะใช้ระเบียบวิธีโมเมนต์หรือระเบียบวิธีถ่วงน้ำหนัก [6,12,19,20] ซึ่งเป็นระเบียบวิธีที่ประมาณ คำ ตอบของตัวแปรที่ไม่ทราบค่าด้วยการขยายอนุกรมของฟังก์ชันฐาน โดยการขยายอนุกรมนี้จะแบ่ง ย่อยออกเป็นสองประเภทดังนี้ ประเภทแรกเรียกว่า entire domain เป็นการขยายอนุกรมของ ฟังก์ชันฐานโดยครอบคลุมทั้งอาณาจักรของสมการปัญหา และประเภทที่สองเรียกว่า subdomain เป็นการขยายอนุกรมของฟังก์ชันฐานในแต่ละส่วนย่อยในอาณาจักรของสมการปัญหา ในวิทยา นิพนธ์นี้จะใช้ระเบียบวิธีโมเมนต์ประเภท subdomain ในการแก้สมการปัญหา

หากสังเกตสมการ (2.58) เป็นสมการที่มีตัวดำเนินการ (*L*)คือ ปริพันธ์ของฟังก์ชัน *K*(*z*,*z'*) โดยมีตัวแปรที่ไม่ทราบค่า(*f*) คือ *I*_z(*z'*) และมีฟังก์ชันกระตุ้นหรือแหล่งกำเนิดกำลัง (*g*) คือ *E*^{*i*}_z เมื่อจัดรูปสมการ (2.58) ให้อยู่ในรูปแบบของตัวดำเนินการจะแสดงดังสมการ (2.59)

$$Lf = g \tag{2.62}$$

โดย L คือ $\int_{-l/2}^{+l/2} K(z,z') dz'$ f คือ $I_z(z')$ g คือ E_z^i

ประมาณตัวแปรที่ไม่ทราบค่าในที่นี้ คือ ค่ากระแสที่ตำแหน่งต่างๆ บนแกน z' จากรูป 2.10 ด้วย อนุกรมแสดงดังสมการ (2.63)

$$f = \sum_{n=1}^{N} I_n f_n(z')$$
(2.63)

โดย I_n คือ สัมประสิทธิ์ของ $f_n(z')$ $f_n(z')$ คือ ฟังก์ชันฐาน เมื่อประมาณคำตอบของตัวแปรที่ไม่ทราบค่าด้วยพึงก์ชันฐานแล้วแสดงดังสมการ (2.64) ต่อไปให้ ประมาณคำตอบด้วยการหาผลคูณภายใน (inner product) ด้วยพึงก์ชันถ่วงน้ำหนักหรือที่เรียกว่า พึงก์ชันทดสอบ (*W*_m) แสดงดังสมการ (2.65)

$$\sum_{n=1}^{N} I_n L f_n(z') = g$$
(2.64)

$$\sum_{n=1}^{N} I_n < W_m, Lf_n(z') > = < W_m, g >$$
(2.65)

โดย $\langle W_m, Lf_n(z') \rangle = \int W_m Lf_n(z') dz'$ $\langle W_m, g \rangle = \int W_m g dz'$

แทนค่าผลคูณภายในของตัวดำเนินการฟังก์ชันฐานกับฟังก์ชันถ่วงน้ำหนัก < $W_m, Lf_n(z')$ > ด้วย เมตริกซ์ [Z_{mn}] เรียกว่าเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ และแทนค่าผลคูณภายในของฟังก์ชันกระตุ้นกับ ฟังก์ชันถ่วงน้ำหนัก < W_m, g > ด้วยเมตริกซ์ [v_m] แสดงดังสมการ (2.66)

$$[Z_{mn}][I_n] = [V_m]$$
(2.66)

โดย [Zmn] คือ เมตริกซ์อิมพีแดนซ์

[*I*,,] คือ เมตริกซ์กระแสที่ต้องการทราบค่า

[v_m] คือ เมตริกซ์ป้อนค่าแรงเคลื่อนไฟฟ้า

ถ้า [Z_{mn}] เป็นเมตริกซ์ไม่เอกฐานก็จะสามารถหาเมตริกซ์ผกผันได้ทำให้สามารถหาค่ากระแสที่ไม่ ทราบค่าในแต่ละส่วนย่อยได้ดังสมการ (2.67)

$$[I_n] = [Z_{mn}]^{-1} [V_m]$$
(2.67)

เมื่อวิเคราะห์สมการ (2.58) ด้วยระเบียบวิธีโมเมนต์โดยใช้วิธีการจับคู่จุด (point matching) กล่าวคือใช้เดลต้าฟังก์ชันเป็นฟังก์ชันทดสอบและฟังก์ชันคลื่นสี่เหลี่ยมเป็นฟังก์ชันฐาน

แล้วแบ่งสายอากาศไดโพลออกเป็น N ส่วน และความยาวในแต่ละส่วนย่อยเกิดจากความยาว สายอากาศไดโพล (l) หารด้วยจำนวนส่วนย่อย (N) มีค่าเป็น Δ ดังนั้นเมื่อหาผลคูณภายใน ของ สมการ (2.58) แสดงดังสมการต่อไปนี้

$$\int_{z_{m}-\Delta/2}^{z_{m}+\Delta/2} \int_{z_{n}-\Delta/2}^{z_{n}+\Delta/2} \sum_{n=1}^{N} I_{n} f_{n}(z') K(z,z') \delta(z-z_{m}) dz' dz = -j4\pi\omega\varepsilon \int_{z_{m}-\Delta/2}^{z_{m}+\Delta/2} E_{z}^{i} \delta(z-z_{m}) dz$$
(2.68)

โดย $f_n(z')$ เป็นฟังก์ชันคลื่นสี่เหลี่ยม $\delta(z-z_m)$ เป็นเดลต้ำฟังก์ชัน

ค่าปริพันธ์ตามสมการ (2.68) แสดงดังสมการ (2.69)

$$\sum_{n=1}^{N} I_n \int_{z_n - \Delta/2}^{z_n + \Delta/2} K(z_m, z') dz' = -j4\pi\omega \varepsilon E_z^i(z_m)$$
(2.69)

กำหนดให้ $z' = z'_n + z_n$ ดังนั้นสมการ (2.67) เปลี่ยนเป็นแสดงดังสมการ (2.70)

$$\sum_{n=1}^{N} I_n \int_{-\Delta/2}^{+\Delta/2} K(z_m, z'_n) dz'_n = -j4\pi\omega \varepsilon E_z^i(z_m)$$
(2.70)

เมื่อพิจารณาจุดสังเกตบนผิวของสายอากาศไดโพลจะเปลี่ยนเป็นดังสมการ (2.71)

$$R = \sqrt{a^2 + (z_m - z')^2}$$
(2.71)

และเมื่อแทน $z' = z'_n + z_n$ ลงในสมการ (2.72) จะได้สมการจุดสังเกตดังนี้

$$R_{mn} = \sqrt{a^2 + ((z_m - z_n) - z'_n)^2}$$
(2.72)

เมื่อพิจารณาสมการ (2.72) ร่วมกับสมการ (2.70) ทำให้สมการ (2.70) เปลี่ยนเป็น

$$\sum_{n=1}^{N} I_n \int_{-\Delta/2}^{+\Delta/2} K(z_m - z_n, z'_n) dz'_n = -j4\pi\omega\varepsilon E_z^i(z_m)$$
(2.73)

โดย
$$R_{mn} = \sqrt{a^2 + ((z_m - z_n) - z'_n)^2}$$

เมื่อเปลี่ยนค่าความเข้มสนามไฟฟ้าในสมการ (2.73) ให้อยู่ในรูปแรงเคลื่อนไฟฟ้า และเขียน สมการ (2.73) ใหม่ได้ดังสมการต่อไปนี้

$$\frac{j\Delta}{4\pi\omega\varepsilon} \int_{-\Delta/2}^{+\Delta/2} K(z_m - z_n, z'_n) dz'_n \sum_{n=1}^N I_n = v_m$$
(2.74)

เมื่อเขียนสมการ (2.74) ให้อยู่ในรูปเมตริกซ์แสดงได้ดังสมการ (2.75)

$$[Z_{mn}][I_n] = [V_m]$$
(2.75)

ดังนั้นเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ของสายอากาศไดโพลในอากาศว่างแสดงได้ดังสมการ (2.76)

$$[Z_{mn}] = \frac{j\Delta}{4\pi\omega\varepsilon} \int_{-\Delta/2}^{+\Delta/2} K(z_m - z_n, z'_n) dz'_n$$
(2.76)

โดย z_m คือ จุดสังเกต

z, คือ จุดแหล่งกำเนิด

พิจารณาสายอากาศไดโพลที่ติดตั้งอยู่บนระนาบดินรูปสี่เหลี่ยมที่มีขนาดอนันต์แสดงดัง รูป 2.11 โดยสายอากาศวางอยู่สูงเหนือระนาบดิน *h* เมื่อใช้ทฤษฎีบทภาพเสมือนทำให้พิจารณา ได้ว่าสนามไฟฟ้าที่สะท้อนจากระนาบดินสามารถแทนด้วยสายอากาศไดโพลเสมือนโดยสาย อากาศเสมือนนี้วางอยู่ต่ำกว่าระนาบดิน *h* ทำให้เกิดสนามไฟฟ้าที่ส่งผลกระทบมายัง สาย อากาศไดโพล ดังนั้นจึงสามารถคำนวณเมตริกซ์อิมพีแดนซ์สายอากาศไดโพลเสมือนแสดงได้ดัง สมการ (2.77)

$$[Z_{mn}^{r}] = \frac{j\Delta}{4\pi\omega\varepsilon} \int_{-\Delta/2}^{+\Delta/2} K(z_{m} - z_{n}^{r}, z_{n}^{\prime}) dz_{n}^{\prime}$$
(2.77)

โดย z_m คือ จุดสังเกตบนสายอากาศไดโพล

 z_n^r คือ จุดแหล่งกำเนิดบนสายอากาศไดโพลเสมือน



รูป 2.11 สายอากาศไดโพลบนระนาบดินขนาดอนันต์

เมื่อพิจารณาผลของปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ขอบอันเนื่องมาจากขนาดของระนาบดินมี ขนาดจำกัดต่อสายอากาศไดโพลนั้นจะวิเคราะห์โดยทฤษฏีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูป ซึ่งผลกระทบ จากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ขอบดังกล่าวนั้นจะส่งผลกระทบต่อเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ของสาย อากาศไดโพลในอากาศว่างที่คำนวณได้จากสมการ (2.76) รายละเอียดการวิเคราะห์จะอยู่ในหัว ข้อถัดไป

2.3.1.2 <u>การคำนวณเมตริกซ์อิมพีแดนซ์โดยใช้ทฤษฎีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูป</u> การพิจารณาเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ที่ได้จากทฤษฎีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูปนั้นจะเริ่มจากการ พิจารณาความเข้มสนามไฟฟ้าที่แผ่กระจายออกมาจากส่วนย่อยของสายอากาศ ไดโพลซึ่งแบ่ง ออกเป็น N ส่วนย่อย (จากระเบียบวิธีโมเมนต์) โดยความเข้มสนามไฟฟ้า ตกกระทบสันขอบ ของระนาบดินแล้วเลี้ยวเบนกลับมายังส่วนย่อยของสายอากาศไดโพลแสดงดังรูป 2.12



โดยมุมรูปลิ่ม (WA) ของระนาบดินมีค่าเท่ากับ $(2-n)\pi$ ซึ่งในวิทยานิพนธ์นี้จะกำหนดค่า n=2การวิเคราะห์ปรากฏการณ์เลี้ยวเบนนั้นจะพิจารณาผลการเลี้ยวเบนที่ขอบสันตรงและผลการเลี้ยว เบนที่มุมทั้งสี่โดยจุดที่เลี้ยวเบนจากขอบสันตรงจะแทนด้วย Q_E และจุดเลี้ยวเบนมี่มาจากมุมแทน ด้วน Q_c รายละเอียดการพิจารณาจะกล่าวเป็นลำดับขั้นตอนดังต่อไปนี้

การคำนวณหาสนามเลี้ยวเบนที่ขอบของระนาบดินขนาดจำกัดสามารถคำนวณได้โดย คำนวณผลคูณระหว่างสัมประสิทธิ์การเลี้ยวเบนกับสนามที่ตกกระทบ ณ ตำแหน่งจุดเลี้ยวเบนที่ ขอบสันตรงโดยความสัมพันธ์ระหว่างสนามตกกระทบกับสนามสะท้อนแสดงดังสมการ (2.78) [12,17 -19]

$$E^{d} = \begin{bmatrix} E_{s}^{d} \\ E_{h}^{d} \end{bmatrix}$$
$$= -\begin{bmatrix} D_{s}^{d} & 0 \\ 0 & D_{h}^{d} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} E_{s}' \\ E_{h}' \end{bmatrix} \cdot \sqrt{\frac{s'}{s(s'+s)}} \cdot e^{-jks}$$
(2.78)

โดย E^d_s คือ ความเข้มสนามไฟฟ้าเลี้ยวเบนในองค์ประกอบ \hat{eta}

 E^{d}_{h} คือ ความเข้มสนามไฟฟ้าเลี้ยวเบนในองค์ประกอบ $\hat{\phi}$

 E'_s คือ ความเข้มสนามไฟฟ้าเลี้ยวเบนในองค์ประกอบ \hat{eta}'

 E_h' คือ ความเข้มสนามไฟฟ้าเลี้ยวเบนในองค์ประกอบ $\hat{\phi}'$

s' คือ ระยะทางจากแหล่งกำเนิดไปยังจุดเลี้ยวเบน

s คือ ระยะทางจากจุดเลี้ยวเบนไปยังจุดสังเกต

 D_s^d คือ สัมประสิทธิ์การเลี้ยวเบนสำหรับโพลาไรเซชันแบบอ่อน, \hat{eta}_o'

 D^d_h คือ สัมประสิทธิ์การเลี้ยวเบนสำหรับโพลาไรเซชันแบบแข็ง, $\hat{\phi}'$

ถ้าจุด Q_E เป็นจุดเลี้ยวเบนที่ขอบสันตรงของระนาบดินขนาดจำกัดแล้ว การเกิดจุดเลี้ยว เบนจะเป็นไปตามกฏการเลี้ยวเบนของทฤษฏีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูปแสดงดังสมการ (2.79)

$$\hat{s}_i \cdot \hat{e} = \hat{s}_d \cdot \hat{e} \tag{2.79}$$

โดย \hat{s}_i คือ เวกเตอร์หนึ่งหน่วยของความเข้มสนามไฟฟ้าตกกระทบ

^s_d คือ เวกเตอร์หนึ่งหน่วยของความเข้มสนามไฟฟ้าเลี้ยวเบน



1		2	60	a	
କ୍ୟ	2 1 3	ดกษุกเขากก	1 I I I I I I I I I I I I I I I I I I I	111061011	191
ЧП	2.10	611111 P 100~ P 91			10

เมื่อกำหนดให้เวกเตอร์หนึ่งหน่วย \hat{t} คือเวกเตอร์หนึ่งหน่วยที่ตั้งฉากกับ เวกเตอร์ \hat{e} อยู่ บนด้านประกอบของรูปลิ่ม เวกเต<mark>อร์และมุมในระบบพิ</mark>กัดของจุดเลี้ยวเบนในรูปที่ 2.13 หาได้จาก สมการดังต่อไปนี้

$$\hat{n} = \hat{t} \times \hat{e} \tag{2.80}$$

$$\hat{\phi}' = \frac{\hat{e} \times \hat{s}'}{\|\hat{e} \times \hat{s}'\|}$$
(2.81)

$$\hat{\beta}'_o = \hat{s}' \times \hat{\phi}' \tag{2.82}$$

$$\hat{\phi} = \frac{\hat{s} \times \hat{e}}{\|\hat{s} \times \hat{e}\|}$$
(2.83)
$$\hat{\beta}_o = \hat{s} \times \hat{\phi}$$
(2.84)

$$=\hat{s} \times \hat{\phi} \tag{2.84}$$

$$\beta = \beta_o = \beta'_0 = \sin^{-1}(\sqrt{1 - (\hat{s} \cdot \hat{e})^2})$$
(2.85)

$$[\cos^{-1}(\hat{n} \cdot \hat{\phi}'); \hat{t} \cdot \hat{\phi}' \le 0]$$

20

$$\phi' = - \tag{2.86}$$

$$\phi' = - \tag{2.86}$$

$$\phi = - \tag{2.87}$$

$$\phi = - \tag{2.87}$$

$$\phi = - \tag{2.87}$$

สัมประสิทธิ์การเลี้ยวเบนที่ขอบหาได้จาก

$$D_{s}^{d} = \frac{-e^{-j\pi/4}}{2n\sqrt{2\pi k}\sin\beta_{o}} \begin{cases} \cot\left[\frac{\pi + (\phi - \phi')}{2n}\right] \cdot F[kLa^{+}(\phi - \phi')] \\ + \cot\left[\frac{\pi - (\phi - \phi')}{2n}\right] \cdot F[kLa^{-}(\phi - \phi')] \\ + R_{s}^{n}\cot\left[\frac{\pi + (\phi + \phi')}{2n}\right] \cdot F[kLa^{+}(\phi + \phi')] \\ + R_{s}^{0}\cot\left[\frac{\pi - (\phi - \phi')}{2n}\right] \cdot F[kLa^{-}(\phi + \phi')] \end{cases}$$
(2.88)

$$D_{h}^{d} = \frac{-e^{-j\pi/4}}{2n\sqrt{2\pi k}\sin\beta_{o}} \begin{cases} \cot\left[\frac{\pi + (\phi - \phi')}{2n}\right] \cdot F[kLa^{+}(\phi - \phi')] \\ + \cot\left[\frac{\pi - (\phi - \phi')}{2n}\right] \cdot F[kLa^{-}(\phi - \phi')] \\ + R_{h}^{n}\cot\left[\frac{\pi + (\phi + \phi')}{2n}\right] \cdot F[kLa^{+}(\phi + \phi')] \\ + R_{h}^{0}\cot\left[\frac{\pi - (\phi - \phi')}{2n}\right] \cdot F[kLa^{-}(\phi + \phi')] \end{cases}$$
(2.89)

เมื่อ $R_{s,h}^{\circ}$ เป็นสัมประสิทธิ์การสะท้อนของพื้นผิวด้านความเข้มสนามไฟฟ้าตกกระทบด้วย มุมตกกระทบเท่ากับ φ' สำหรับโพลาไรเซชันแบบอ่อนและแบบแข็งตามลำดับและ $R_{s,h}^{"}$ เป็น สัมประสิทธิ์การสะท้อนของพื้นผิวด้านความเข้มสนามไฟฟ้าเลี้ยวเบนออกจากขอบด้วยมุมสะท้อน เท่ากับ $n\pi - \phi$ สำหรับโพลาไรเซชันแบบอ่อนและแบบแข็งตามลำดับ ค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อน แบบไดแอดิกสามารถคำนวณได้จากสมการที่แสดงดังต่อไปนี้

40

$$R_{s,\perp} = \frac{\cos \theta_i - \sqrt{\varepsilon - \sin^2 \theta_i}}{\cos \theta_i + \sqrt{\varepsilon - \sin^2 \theta_i}}$$
(2.90)

เมื่อสนามไฟฟ้ามีโพลาไรเซชันในทิศที่ตั้งฉากกับระนาบตกกระทบ (soft polarization) หรือ

$$R_{h,i''} = \frac{\sqrt{\varepsilon - \sin^2 \theta_i} - \varepsilon \cos \theta_i}{\sqrt{\varepsilon - \sin^2 \theta_i} + \varepsilon \cos \theta_i}$$
(2.91)

เมื่อสนามไฟฟ้ามีโพลาไรเซชันในทิศที่ขนานกับระนาบตกกระทบ (hard polarization) โดย $arepsilon = arepsilon_r, -j\,60\,\sigma\lambda$ $R_{s,\perp}, R_{h,\#}$ คือ สัมประสิทธิ์การสะท้อนแบบอ่อนและแบบแข็งตามลำดับ $heta_i$ คือ มุมตกกระทบของรังสีสนามไฟฟ้าบนขอบสันตรงของระนาบดิน

 σ คือ สภาพนำไฟฟ้า (ตัวนำสมบูรณ์, $\sigma=\infty$)

เมื่อ $F(x) = 2j\sqrt{x}e^{jx}\int_{\sqrt{x}}^{\infty}e^{-j\tau^{2}}d\tau$ เป็นฟังก์ชันทรานซิชัน (transition function) ที่ชด เชยความไม่ต่อเนื่องบริเวณขอบเขตเงา L เป็นปัจจัยระยะทางกำหนดโดย $L = \frac{ss'\sin^{2}\beta_{o}}{s+s'}$ และฟังก์ชัน $a^{\pm}(x) = 2\cos^{2}\left[\frac{2n\pi N^{\pm}-x}{2}\right]$ เมื่อ N^{\pm} คือเลขจำนวนเต็มที่มีค่าใกล้เคียงมาก ที่สุดที่สอดคล้องกับสมการ (2.92) และสมการ (2.93) ดังแสดงต่อไปนี้

$$2\pi n N^{+} - x = \pi \tag{2.92}$$

$$2\pi n N^- - x = -\pi \tag{2.93}$$

ความเข้มสนามไฟฟ้าของรังสีเลี้ยวเบนที่มาถึงจุดสังเกตจะเกิดจากผลรวมของความเข้ม สนามไฟฟ้าเลี้ยวเบนที่มีโพลาไรเซชันแบบอ่อนและโพลาไรเซชันแบบแข็ง ถ้าความเข้มสนามไฟฟ้า ที่ตกกระทบกับสันขอบเลี้ยวเบนมีโพลาไรเซชันอยู่ในแนวโพลาไรเซชันของความเข้มสนามไฟฟ้า ของแหล่งกำเนิด (\hat{e}_{tx}) องค์ประกอบความเข้มสนามไฟฟ้าเลี้ยวเบนในแนวโพลาไรเซชันแบบอ่อน (\hat{e}_{s}) สามารถคำนวณได้จากสมการ (2.94)

$$\hat{e}_{s} = -(\hat{e}_{tx} \cdot \hat{\beta}') \cdot \hat{\beta}$$
(2.94)

และองค์ประกอบความเข้มสนามไฟฟ้าเลี้ยวเบนในแนวโพลาไรเซชันแบบแข็ง (\hat{e}_h) สามารถ คำนวณได้จากสมการ (2.95)

$$\hat{e}_h = -(\hat{e}_{tx} \cdot \hat{\phi}') \cdot \hat{\phi} \tag{2.95}$$

ดังนั้นสนามไฟฟ้าเลี้ยวเบนที่จุด $Q_{\scriptscriptstyle E}$ มายังจุดสังเกตสามารถคำนวณได้จากสมการ (2.96)

$$E^{d}(Q_{E}) = E^{d}_{s}(Q_{E}) + E^{d}_{h}(Q_{E})$$
(2.96)

ความเข้มสนามไฟฟ้าของรังสีเลี้ยวเบนในโพลาไรเซชันแบบอ่อนและแบบแข็งสามารถคำนวณได้ จากสมการ (2.97) และสมการ (2.98)

$$E_{s}^{d}(Q_{E}) = E_{s}'(Q_{E}) \cdot D_{s} \cdot \sqrt{\frac{s'}{s(s'+s)}} e^{-jks} \hat{e}_{s} \cdot \hat{e}_{rx}$$
(2.97)

$$E_{h}^{d}(Q_{E}) = E_{h}^{\prime}(Q_{E}) \cdot D_{h} \cdot \sqrt{\frac{s^{\prime}}{s(s^{\prime}+s)}} e^{-jks} \hat{e}_{h} \cdot \hat{e}_{rx}$$
(2.98)

โดย \hat{e}_{rx} คือ โพลาไรเซชันของสายอากาศรับที่จุดสังเกต

ในการวิเคราะห์นี้นอกจากจะพิจารณาผลกระทบจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ขอบแล้วยัง พิจารณาผลกระทบจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่มุมทั้งสี่อีกด้วย ความเข้มสนามเลี้ยวเบนที่มุมของ ระนาบดินขนาดจำกัดสามารถคำนวณได้โดยคำนวณผลคูณระหว่างสัมประสิทธิ์การเลี้ยวเบนที่มุม กับสนามที่ตกกระทบ ณ ตำแหน่งจุดเลี้ยวเบนที่มุม ซึ่งสัมประสิทธิ์การเลี้ยวเบนที่มุมนั้นคำนวณได้ จากระเบียบวิธีกระแสสมมูล (equivalent current) [14] โดยค่าสัมประสิทธิ์การเลี้ยวเบนที่มุมนั้น จะมีความสัมพันธ์กับจุดที่คลื่นเลี้ยวเบนจากขอบสันตรง (*Q_E*) และจุดที่เป็นมุม (*Q_C*) รูป 2.14 แสดงปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่มุม สามารถหาความสัมพันธ์ระหว่างสนามตกกระทบกับสนามเลี้ยว เบนที่มุมได้แสดงดังสมการ (2.99) [14 -18]



$$E^{c} = \begin{bmatrix} E_{s}^{c} \\ E_{h}^{c} \end{bmatrix}$$
$$= -\begin{bmatrix} D_{s}^{c} & 0 \\ 0 & D_{h}^{c} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} E_{s}^{\prime} & (Q_{c}) \\ E_{h}^{\prime} & (Q_{c}) \end{bmatrix} \cdot \sqrt{\frac{s^{\prime}}{s(s^{\prime}+s)}} \cdot \sqrt{\frac{s_{c}(s_{c}^{\prime}+s_{c})}{s_{c}^{\prime}}} \cdot \frac{e^{-jks_{c}}}{s_{c}} \cdot [\hat{e}_{s} \cdot \hat{e}_{rx} + \hat{e}_{h} \cdot \hat{e}_{rx}]$$
(2.99)

สัมประสิทธิ์การเลี้ยวเบนที่มุ[ุ]มหาได้จาก

$$D_s^c = C_s(Q_E) \cdot \frac{\sqrt{\sin\beta_c \sin\beta_{oc}}}{(\cos\beta_{oc} - \cos\beta_c)} \cdot F[kL_c a(\pi + \beta_{oc} - \beta_c)] \cdot \frac{e^{-j\pi/4}}{\sqrt{2\pi k}}$$
(2.100)

$$D_h^c = C_h(Q_E) \cdot \frac{\sqrt{\sin\beta_c \sin\beta_{oc}}}{(\cos\beta_{oc} - \cos\beta_c)} \cdot F[kL_c a(\pi + \beta_{oc} - \beta_c)] \cdot \frac{e^{-j\pi/4}}{\sqrt{2\pi k}}$$
(2.101)

$$\mathbb{I} \mathbb{A}^{\mathbb{Z}}$$

$$C_{s,h}(Q_E) = \frac{-e^{-j\pi/4}}{2\sqrt{2\pi k} \sin \beta_o} \left[\frac{\frac{F[kLa(\phi - \phi')]}{\cos(\frac{\phi - \phi'}{2})} \cdot \left| F\left[\frac{La(\phi - \phi')/\lambda}{kL_c a(\pi + \beta_{oc} - \beta_c)}\right] \right| \\ \pm \frac{F[kLa(\phi + \phi')]}{\cos(\frac{\phi + \phi'}{2})} \cdot \left| F\left[\frac{La(\phi + \phi')/\lambda}{kL_c a(\pi + \beta_{oc} - \beta_c)}\right] \right| \right]$$

$$(2.102)$$

เมื่อ L_c เป็นปัจจัยระยะทางกำหนดโดย $L_c = \frac{s_c' \, s_c}{s_c' + s_c}$, ฟังก์ชัน $a(x) = 2\cos^2\left(\frac{x}{2}\right)$

β_c เป็นมุมที่วัดจากขอบ ณ ตำแหน่งมุมกับสนามตกกระทบ และ β_{oc} เป็นมุมที่วัดจากขอบที่
 ขยายออก ณ ตำแหน่งมุมกับสนามเลี้ยวเบนที่ไปยังจุดสังเกต

การคำนวณความเข้มสนามไฟฟ้าที่เลี้ยวเบนจากมุมนั้นสามารถคำนวณได้จากสมการ (2.99) จะสังเกตเห็นว่าสนามตกกระทบ (Eⁱ) นั้นจะคำนวณไปยังจุดที่เป็นมุม แต่สัมประสิทธิ์การ เลี้ยวเบนที่มุมนั้นจะคำนวณที่จุดเลี้ยวเบนที่ขอบ ซึ่งจุดนี้ต้องสอดคล้องกับสมการ (2.79) สังเกต จากรูป 2.14 เห็นว่าจุดที่เป็นมุมนั้นเกิดจากการชนกันของขอบสันตรงสองขอบ ดังนั้นในการ คำนวณสัมประสิทธิ์การเลี้ยวเบนที่มุมนั้นต้องพิจารณาบนจุดที่เกิดการเลี้ยวเบนที่ขอบทั้งสองด้วย ถ้าหากสันขอบใดๆ ที่เป็นส่วนประกอบของมุมนั้นๆ ไม่มีสนามเลี้ยวเบนไปยังจุดสังเกตกล่าวคือ ไม่ สอดคล้องกับสมการ (2.79) จำเป็นต้องขยายสันขอบออก [14] เพื่อหาจุดเลี้ยวเบนบนขอบที่ขยาย โดยจุดดังกล่าวนั้นต้องสอดคล้องกับสมการ (2.79)



รูป 2.15 ลักษณะเรขาคณิตของสนามเลี้ยวเบนที่มุม กรณีที่มีสองสนามเลี้ยวเบนที่มุมและ หนึ่งสนามเลี้ยวเบนที่ขอบ

การพิจารณาสนามเลี้ยวเบนที่ขอบร่วมกับสนามเลี้ยวเบนที่มุมนั้นสามารถแบ่งพิจารณาได้ ตามกรณีต่างๆ แสดงดังรูป 2.15 ถึง รูป 2.17 [14,17-18] ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้ กรณีที่แสดง ดังรูป 2.15 สองสนามเลี้ยวเบนที่มุมไปยังจุดสังเกตจะเกิดจากสนามเลี้ยวเบนที่ขอบ *a* (*edge*(*a*)) และสนามเลี้ยวเบนที่ขอบ *b* (*edge*(*b*)) ตามลำดับ สังเกตจากรูป 2.15 จะเห็นว่าที่ ขอบ *a* นั้นสนามเลี้ยวเบนไม่สามารถเลี้ยวเบนไปยังจุดสังเกตได้ดังนั้นจึงจำเป็นต้องพิจารณา สนามเลี้ยวเบนบนขอบ *a* ที่ขยายออกและพิจารณาสนามเลี้ยวเบนที่มุมที่เกิดจากขอบขยาย *a* นี้ ไปยังจุดสังเกต สรุปว่ากรณีในรูป 2.15 เกิดปรากฏการณ์สนามเลี้ยวเบนที่ขอบจำนวนหนึ่งสนาม และสนามเลี้ยวเบนที่มุมจำนวนสองสนาม



รูป 2.16 ลักษณะเรขาคณิตของสนามเลี้ยวเบนที่มุม กรณีที่มีเพียงสองสนามเลี้ยวเบนที่มุม

กรณีที่แสดงดังรูป 2.16 เป็นกรณีที่มีเพียงสนามเลี้ยวเบนจากที่มุมเท่านั้นที่ไปยังจุดสังเกต ส่วนสนามเลี้ยวเบนจากขอบ a และขอบ b นั้นไม่สามารถเลี้ยวเบนไปยังที่จุดสังเกตได้ การ พิจารณาสนามเลี้ยวเบนจากที่มุมนั้นจึงจำเป็นต้องพิจารณาสนามเลี้ยวเบนบนขอบ a และขอบ b ที่ขยายออกเพื่อให้เกิดสนามเลี้ยวเบนทดแทนที่เกิดจากขอบทั้งสองโดยตรง สรุปว่ากรณีในรูป 2.16 เกิดปรากฏการณ์สนามเลี้ยวเบนที่มุมจำนวนเพียงสองสนามเท่านั้น และกรณีที่แสดงดังรูป 2.17 เป็นกรณีที่มีสนามเลี้ยวเบนจากที่มุมและสนามเลี้ยวเบนจากทั้งขอบ a และขอบ b ดังนั้น การพิจารณาสนามเลี้ยวเบนจากที่มุมจึงพิจารณาบนขอบ a เดิมและขอบ b เดิม สรุปว่ากรณีใน รูป 2.17 เกิดปรากฏการณ์สนามเลี้ยวเบนที่มุมจำนวนสองสนามและสนามเลี้ยวเบนที่ขอบจำนวน สองสนาม ในวิทยานิพนธ์นี้จะพิจารณาผลกระทบของปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนต่างๆ เช่น ปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนจากขอบ และปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนจากมุมที่มีผลต่อสายอากาศ ที่ติดตั้งอยู่บนระนาบดินขนาดจำกัด แสดงได้ดังรูป 2.9 จะสังเกตเห็นว่าเป็นกรณีที่คล้ายคลึงกับ กรณีในรูป 2.17 กล่าวคือ สนามเลี้ยวเบนที่มุมมีจำนวนสองสนามและสนามเลี้ยวเบนที่ขอบ จำนวนสองสนามที่สามารถเลี้ยวเบนมายังยังสายอากาศรับได้ในที่นี้สายอากาศส่งและสาย อากาศรับอยู่ตำแหน่งเดียวกัน



รูป 2.17 ลักษณะเรขาคณิตของสนามเลี้ยวเบนที่มุม กรณีที่มีสองสนามเลี้ยวเบนที่มุมและ สองสนามเลี้ยวเบนที่ขอบ

การพิจารณาเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ของสายอากาศไดโพลที่รวมผลจากสนามเลี้ยวเบนนั้นจะ เริ่มต้นจากการพิจารณาเงื่อนไขขอบเขต กล่าวคือ สนามตกกระทบ (Eⁱ) จะเท่ากับสนามกระเจิง (E^s) ซึ่งสนามกระเจิงนี้ประกอบไปด้วยสนามในกรณีอากาศว่างเขียนแทนด้วย E^o,สนาม สะท้อนจากระนาบดิน (ขนาดอนันต์) เขียนแทนด้วย E^r, สนามเลี้ยวเบนจากขอบเขียนแทนด้วย E^d และสนามเลี้ยวเบนจากมุมเขียนแทนด้วย E^c ถ้าหากเขียนสมการเงื่อนไขขอบเขตทำให้ได้ค่า สนามไฟฟ้าผิวสัมผัสรวม (E^c_z) มีค่าเท่ากับศูนย์แสดงได้ดังสมการ (2.103)

$$E_{z}^{t} = E^{i} + E^{s}$$

$$E_{z}^{t} = E^{i} + E^{o} + E^{r} + E^{d} + E^{c}$$

$$0 = E^{i} + E^{o} + E^{r} + E^{d} + E^{c}$$
(2.103)

ดังนั้นสนามไฟฟ้าตกกระทบจึงมีจึงมีค่าที่แสดงได้ดังสมการ (2.104)

$$E^{i} = -(E^{o} + E^{r} + E^{d} + E^{c})$$
(2.104)

เมื่อพิจารณาผลคูณภายในของสมการ (2.104) กับฟังก์ชันทดสอบ (W_m) และพิจารณาร่วมกับ คุณสมบัติของผลคูณภายในที่แสดงดังสมการ (2.105) [11]

$$\langle W_m, a\vec{E}_1 + b\vec{E}_2 \rangle = \langle W_m, a\vec{E}_1 \rangle + \langle W_m, a\vec{E}_2 \rangle$$
 (2.105)

โดย a, b เป็นค่าคงที่เชิงซ้อน

อาศัยสมการ (2.105) ทำให้สมการ (2.104) เปลี่ยนเป็น

$$\left\langle W_{m}, E^{i} \right\rangle = \left\langle W_{m}, -E^{o} \right\rangle + \left\langle W_{m}, -E^{r} \right\rangle + \left\langle W_{m}, -E^{d}_{s,h} \right\rangle + \left\langle W_{m}, -E^{c}_{s,h} \right\rangle$$
(2.106)

เมื่อแทนค่ากระแสด้วยสมการ (2.63) และใช้ฟังก์ชันทดสอบเป็นฟังก์ชันเดลต้าโดยสามารถแสดง รายละเอียดการหาผลคูณภายในส่วนย่อยของแต่ละสนามย่อยได้ดังต่อไปนี้

วิเคราะห์ค่าผลคูณภายในของฟังก์ชันทดสอบกับสนามเลี้ยวเบนที่ขอบ (E^d) จากสมการ (2.78) แสดงได้ดังสมการ (2.107)

$$\left\langle W_{m}, -E_{s,h}^{d} \right\rangle = -\int_{-\Delta/2}^{\Delta/2} E' \cdot D_{s,h}^{d} \cdot \sqrt{\frac{s'}{s(s'+s)}} \cdot e^{-jks} \cdot \delta(z-z_{m}) dz$$
(2.107)

แทนค่าสนามไฟฟ้าตกกระทบ (E')ณ ตำแหน่งขอบของระนาบดินด้วยสมการ (2.108) [20]

$$E'_{s,h} = -\frac{j\omega\mu\Delta}{4\pi} \sum_{n=1}^{N} I'_n \cdot \frac{e^{-iks_n}}{s_n} \cdot (\hat{e}_{s,h} \cdot \hat{e}_{tx})$$
(2.108)

แทนสมการ (2.108) ลงในสมการ (2.107) และพิจารณาผลการหาปริพันธ์ของสมการ (2.107) ได้ ผลแสดงได้ดังสมการ (2.109)

$$\left\langle W_{m}, E_{s,h}^{d} \right\rangle = \frac{j\omega\mu\Delta}{4\pi} \cdot D_{s,h}^{d} \cdot \sqrt{\frac{1}{s_{n}s_{m}(s_{m}+s_{n})}} \cdot e^{-jk(s_{m}+s_{n})} \cdot [I_{n}'] \cdot (\hat{e}_{s,h} \cdot \hat{e}_{tx}) \cdot (\hat{e}_{s,h} \cdot \hat{e}_{rx})$$

$$(2.109)$$

โดย

วิเคราะห์ค่าผลคูณภายในของฟังก์ชันทดสอบกับสนามเลี้ยวเบนที่มุม (E^c) จากสมการ (2.99) แสดงได้ดังสมการ (2.110)

$$\left\langle W_{m}, -E_{s,h}^{c} \right\rangle = -\int_{-\Delta/2}^{\Delta/2} E' \cdot D_{s,h}^{c} \cdot \sqrt{\frac{s'}{s(s'+s)}} \cdot \sqrt{\frac{s_{c}(s_{c}'+s_{c})}{s_{c}'}} \cdot \frac{e^{-jks_{c}}}{s_{c}} \cdot \delta(z-z_{m}) dz \qquad (2.110)$$

แทนสมการ (2.108) ลงในสมการ (2.110) และพิจารณาผลการหาปริพันธ์ของสมการ (2.110) ได้ ผลดัง สมการ (2.111)

$$\left\langle W_{m}, -E_{s,h}^{c} \right\rangle = \frac{j\omega\mu\Delta}{4\pi} \cdot D_{s,h}^{c} \cdot \sqrt{\frac{s_{n}}{s_{m}(s_{m}+s_{n})}} \cdot \sqrt{\frac{s_{m}^{c}+s_{n}^{c}}{s_{m}^{c}s_{n}^{c}}} \cdot e^{-jk(s_{m}^{c}+s_{n}^{c})} \cdot [I_{n}'] \cdot (\hat{e}_{s,h} \cdot \hat{e}_{tx}) \cdot (\hat{e}_{s,h} \cdot \hat{e}_{rx})$$

$$(2.111)$$

โดย *s^c* คือ ระยะทางจากส่วนย่อยแหล่งกำเนิดตำแหน่ง m ไปยังจุดเลี้ยวเบนที่มุม *s^c* คือ ระยะทางจากจุดเลี้ยวเบนที่มุมไปยังส่วนย่อยที่เป็นจุดสังเกตตำแหน่ง n

เมื่อแทนค่าผลผลคูณภายในจากสมการ (2.73) สมการ (2.109) และสมการ (2.111) ลงในสมการ (1.106) โดยจัดให้อยู่ในรูปเมตริกซ์อิมพีแดนซ์แสดงได้ดังสมการ (2.112)

$$[v_m] = [Z_{mn}^o + Z_{mn}^r + Z_{s,h;mn}^d + Z_{s,h;mn}^c][I'_n]$$
(2.112)

เมื่อ [$Z_{mn}^{o} + Z_{mn}^{r}$] คือผลบวกของเมตริกซ์อิมพีแดนซ์จากกรณีอากาศว่าง (E^{o}) และกรณีสนาม สะท้อนจากระนาบดิน (ขนาดอนันต์) (E^{r}) แสดงได้ดังสมการ (2.76) และสมการ (2.77) ตาม ลำดับสามรถหาผลบวกของเมตริกซ์แสดงได้ดังสมการ (2.111)

$$[Z_{mn}^{o} + Z_{mn}^{r}] = \frac{j\Delta}{4\pi\omega\varepsilon} \int_{-\Delta/2}^{+\Delta/2} \left[K(z_{m} - z_{n}, z_{n}') + K(z_{m} - z_{n}', z_{n}') \right] dz_{n}'$$
(2.113)

อาศัยผลจากสมการ (2.112) สามารถแสดงเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ที่เกิดจากปรากฏการณ์สนามเลี้ยว เบนที่ขอบ ($E^d_{s,h}$) ได้ดังสมการ (2.114)

$$[Z_{s,h;mn}^d] = \frac{j\omega\mu\Delta^2}{4\pi} \cdot D_{s,h}^d(\phi_m,\phi_n,\beta_{o,m}) \cdot \sqrt{\frac{1}{s_n s_m (s_m + s_n)}} \cdot e^{-jk(s_m + s_n)} \cdot (\hat{e}_{s,h} \cdot \hat{e}_{tx}) \cdot (\hat{e}_{s,h} \cdot \hat{e}_{rx})$$

(2.114)

และเมื่ออาศัยผลจากสมการ (2.112) สามารถแสดงเมตริกซ์อิมพีแดนซ์ที่เกิดจากปรากฏการณ์ สนามเลี้ยวเบนที่มุม ($E^c_{s,h}$) ได้ดังสมการ (2.115)

$$[Z_{s,h;mn}^{c}] = \frac{j\omega\mu\,\Delta^{2}}{4\pi} \cdot D_{s,h}^{c}(\phi_{m},\phi_{n},\beta_{o;m},\beta_{c;m},\beta_{oc;n},L_{mn},L_{c,mn}) \\ \times \sqrt{\frac{s_{n}}{s_{m}(s_{m}+s_{n})}} \cdot \sqrt{\frac{s_{m}^{c}+s_{n}^{c}}{s_{m}^{c}s_{n}^{c}}} \cdot e^{-jk(s_{m}^{c}+s_{n}^{c})} \cdot (\hat{e}_{s,h}\cdot\hat{e}_{tx}) \cdot (\hat{e}_{s,h}\cdot\hat{e}_{rx})$$
(2.115)

เมื่อติดตั้งสายอากาศบนระนาบดินขนาดจำกัดจะสังเกตเห็นจากสมการ (2.113) ว่า เมตริกซ์อิมพีแดนซ์ของสายอากาศกรณีวางตัวในอากาศว่างนั้นจะได้รับผลกระทบจากเมตริกซ์ อิมพีแดนซ์จากสนามสะท้อนจากระนาบดิน, สนามเลี้ยวเบนที่ขอบ และสนามเลี้ยวเบนที่มุม เมื่อ พิจารณาค่ากระแส (*I'*_n) ในกรณีสายอากาศวางตัวบนระนาบดินขนาดจำกัดสามารถคำนวณ กระแสบนสายอากาศได้แสดงดังสมการ (2.116)

$$[v_m] = [Z'_{mn}][I'_n]$$
(2.116)

เมื่อ $Z'_{mn} = Z^o_{mn} + Z^r_{mn} + Z^d_{s,h;mn} + Z^c_{s,h;mn}$

ดังนั้นเมตริกซ์กระแสที่ได้รับผลกระทบจากระนาบขนาดจำกัดสามารถคำนวณได้แสดงดังสมการ (2.117)

$$[I'_{n}] = [Z'_{mn}]^{-1} [v_{m}]$$
(2.117)

2.3.2 <u>ผลกระทบของคลื่นเลี้ยวเบนจากระนาบดินขนาดจำกัดต่อสมรรถนะของสถาน</u> <u>ทดสอบแบบกลางแจ้ง</u>

การพิจารณาค่าสมรรถนะของสถานทดสอบ (NSA) ในกรณีอุดมคตินั้นจะ พิจารณาเฉพาะสนามตรงและสนามสะท้อนจากระนาบดินเท่านั้นที่ไปยังจุดสังเกต แต่ใน กรณีที่ขนาดระนาบดินมีขนาดจำกัดจะทำให้เกิดปรากฏการณ์สนามเลี้ยวเบนจากขอบ และสนามเลี้ยวเบนจากมุมซึ่งสนามทั้งสองดังกล่าวนั้นจะส่งผลกระทบต่อค่าสมรรถนะ ของสถานทดสอบ โดยการพิจารณาจะเริ่มต้นจากการคำนวณค่าความเข้มสนามไฟฟ้า แสดงดังสมการ (2.118) [20]

$$E_{Hybrid} = -\frac{j\omega\mu\Delta I}{4\pi} \sum_{n=1}^{N} I'_n \cdot \frac{e^{-ik\,r_n}}{r_n}$$
(2.118)

โดย E_{Hvbrid} คือ ความเข้มสนามไฟฟ้าที่รวมผลกระทบจากสนามเลี้ยวเบน

- I คือ ค่ารากที่สองของกำลังสองเฉลี่ยของกระแส
- I' คือ กระแสที่รวมผลกระทบของสนามเลี้ยวเบน
- *r_n* คือ ระยะทางจากแหล่งกำเนิด *n* ไปยังจุดสังเกต

สามารถหาค่ารากกำลังสองเฉลี่ยของกระแสได้ดังสมการ (2.119)

$$I = \sqrt{\frac{P_t}{R_A}}$$
(2.119)

แทนค่ากระแสจากสมการ (2.119) ในสมการ (2.118) จะได้ค่าความเข้มสนามแสดงดังสมการ (2.120)

$$E_{Hybrid} = -\frac{j\omega\mu\Delta}{4\pi}\sqrt{\frac{P_t}{R_A}}\sum_{n=1}^N I'_n \cdot \frac{e^{-ikr_n}}{r_n}$$
(2.120)

แล้วปรับเทียบค่าความเข้มสนามไฟฟ้าด้วยค่ารากกำลังสองเฉลี่ยของกระแสและพิจารณาค่า ความเข้มสนามไฟฟ้าสูงสุดแสดงได้ดังสมการ (2.121)

$$\frac{E_{Hybrid}^{\max}}{\sqrt{P_t/R_A}} = -\frac{j\omega\mu\Delta}{4\pi} \sum_{n=1}^{N} I'_n \cdot \frac{e^{-ikr_n}}{r_n}$$
(2.121)

แทนค่ากระแสในพจน์แรงเคลื่อนไฟฟ้ากับตัวประกอบสายอากาศภาคส่งจากสมการ (2.19) ลงใน สมการ (2.118) แสดงได้ดังสมการ (2.122)

$$E_{Hybrid} = -\frac{V}{50AF_T} \frac{\pi}{\lambda} \left(\frac{120}{GR_A}\right)^{\frac{1}{2}} \frac{j\omega\mu\Delta}{4\pi} \sum_{n=1}^{N} I'_n \cdot \frac{e^{-ikr_n}}{r_n}$$
(2.122)

ความสัมพันธ์ระหว่างสมการ (2.121) กับ (2.122) แสดงได้ดังสมการ (2.123)

$$E_{Hybrid} = \frac{V}{50AF_T} \frac{\pi}{\lambda} \left(\frac{120}{GR_A}\right)^{\frac{1}{2}} \frac{E_{Hybrid}^{\max}}{\sqrt{P_t/R_A}}$$
$$= \frac{V}{50AF_T} \frac{\pi}{\lambda} \left(\frac{120}{P_tG}\right)^{\frac{1}{2}} E_{Hybrid}^{\max}$$
(2.123)

พิจารณาค่าลดทอนสถานที่โดยการแทนค่าความเข้มสนามไฟฟ้าลงในสมการ (2.33) แสดงได้ดัง สมการ (2.124)

$$SA = \frac{VAF_R}{2} \frac{50AF_T\lambda}{V\pi} \left(\frac{P_tG}{120}\right)^{\frac{1}{2}} E_{Hybrid}^{\max}$$

$$\frac{SA}{4F_TAF_R} = \frac{79.58}{2f_M} \frac{\sqrt{30P_tG}}{E_{Hybrid}^{\max}}$$
(2.124)

จากนิยามค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วตามสมการ (2.35) ทำให้เขียนสมการ (2.124) ได้ใหม่ดังสมการ (2.125)

$$NSA^{Hybrid} = \frac{79.58}{2f_M} \frac{\sqrt{30P_tG}}{E_{Hybrid}}$$
(2.125)

หากพิจารณาค่าลดทอนสถานที่ปรับบรรทัดฐานแล้วในหน่วย dB จะได้ว่า

$$NSA_{_{DH,DV}}^{Hybrid}(dB) = 20\log\left(\frac{79.58\sqrt{30P_tG_t}}{2}\right) - 20\log(f_M) - 20\log(E_{Hybrid;DH,DV}^{\max}) \quad (2.126)$$

โดย $NSA_{_{DH,DV}}^{^{Hybrid}}$ คือ ค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว กรณีระนาบดินขนาด จำกัดทั้งในโพลาไรเซชันแนวราบ (DH) และโพลาไรเซชันแนวดิ่ง(DV)ตามลำดับ $E_{_{Hybrid;DH,DV}}^{\max}$ คือ ค่าสนามไฟฟ้าสูงสุดที่สายอากาศไดโพล กรณีระนาบดินขนาดจำกัด ณ ภาครับรับได้ในช่วงความสูง $h_2^{\min} \leq h_2 \leq h_2^{\max}$ ในโพลาไรเซชันแนว

ราบ (DH) และโพลาไรเซชันแนวดิ่ง (DV) ตามลำดับ

จากที่กล่าวมาข้างต้นเป็นการพิจารณาผลกระทบจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนจากที่ขอบ และปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่มุมที่มีผลกระทบต่อค่าลดทอนสถานที่ปรับบรรทัดฐานแล้วซึ่งเป็นตัว กำหนดค่าสมรรถนะของสถานทดสอบ การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งนั้นนอกจากจะมีผล กระทบจากปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนอันเนื่องมาจากระนาบดินมีขนาดจำกัดแล้วยังมีค่าระดับ สัญญาณรบกวนเป็นปัจจัยสำคัญที่จะบ่งชี้ว่าสถานทดสอบนั้นจะสามารถใช้เป็นสถานทดสอบ แบบกลางแจ้งได้ซึ่งรายละเอียดจะกล่าวถึงในบทที่ 3



สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ผลกระทบของระดับสัญญาณรบกวนต่อการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง

ความนำ

การทดสอบการแพร่กระจายของคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าในบริเวณใดๆ นั้นสิ่งที่ต้องพิจารณาคือ ระดับของสัญญาณรบกวนนั้นต้องมีระดับไม่สูงกว่าระดับสัญญาณที่แพร่ กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้า ถ้าระดับของสัญญาณรบกวนในบริเวณที่จะจัดตั้งสถาน ทดสอบแบบกลางแจ้งต่ำกว่าที่มาตรฐาน CISPR 16-1 [2] กำหนด 6 *dB* บริเวณนั้นก็มีความ เหมาะสมที่จะจัดตั้งเป็นสถานทดสอบแบบกลางแจ้งได้ การระบุค่าระดับสัญญาณรบกวนที่แต่ละ ความถี่ของสถานทดสอบใดๆ นั้นจะระบุจากค่าเฉลี่ยของระดับสัญญาณรบกวนที่มีการแจกแจง แบบปกติ [21] ซึ่งบางครั้งอาจจะทำให้การทดสอบบริภัณฑ์ทางไฟฟ้านั้นเกิดข้อผิดพลาดได้เนื่อง จากระดับสัญญาณรบกวนนั้นอาจเกิดค่าสุดขีด (extreme value) ขึ้นซึ่งหมายถึงทั้งค่าสุดขีดที่เป็น แบบสูงสุดโดยค่าสุดขีดนี้จะเกิดขึ้นในบริเวณหาง (trail) ด้านขวาของเส้นโค้งการแจกแจง ค่าสุด ขีดที่อยู่ในบริเวณหางด้านซ้ายของเส้นโค้งการแจกแจงจะเป็นแบบต่ำสุด ถ้าหากบริเวณที่ใช้ในการ ทดสอบปรากฏค่าระดับสัญญาณรบกวนสุดขีดแบบสูงสุดขึ้นและค่าสุดขีดนี้มีค่ามากกว่าค่าระดับ สัญญาณรบกวนตามที่มาตรฐาน CISPR 16-1 [2] กำหนดก็อาจจะทำให้การทดสอบนั้น ๆ ผิด พลาดได้ดังนั้นจึงถือได้ว่าค่าสุดขีดแบบสูงสุดนี้เป็นมูลค่าความเสี่ยง (Value at Risk, VaR) ของ ระดับสัญญาณรบกวนในสถานทดสอบนั้น การพรรณนาค่าระดับสัญญาณรบกวนบริเวณปลาย เส้นโค้งสามารถพรรณนาได้ด้วยทฤษฎีค่าสุดขีด (Extreme Value Theory, EVT) [22,23]

การนิยามมูลค่าความเสี่ยงจะกล่าวในหัวข้อ 3.1 เมื่อนิยามมูลค่าความเสี่ยงแล้วก็จะใช้ นิยามนี้เป็นตัวกำหนดมูลค่าความเสี่ยงจากการแทนค่าระดับสัญญาณรบกวนด้วยการแจกแจง ของค่าสุดขีดซึ่งจะกล่าวถึงในหัวข้อ 3.2 ส่วนหัวข้อ 3.3 จะกล่าวถึงการคำนวณค่าปัจจัยของการ แจกแจงด้วยทฤษฏีค่าสุดขีด และหัวข้อ 3.4 จะกล่าวถึงตัวเลขสัญญาณรบกวน (noise figure) ซึ่ง มีรายละเอียดตามลำดับดังต่อไปนี้

3.1 การวัดมูลค่าความเสี่ยง

ในการระบุพฤติกรรมความเสี่ยงของระดับสัญญาณรบกวนในสถานทดสอบโดยใช้มูลค่า ความเสี่ยงเป็นตัวกำหนดนั้นจะเริ่มจากการใช้ข้อมูลในอดีตไปกำหนดพารามิเตอร์ของการแจกแจง แล้วใช้ระดับสัญญาณรบกวนในตำแหน่งเปอร์เซนต์ไทล์ความผิดพลาดที่ α ของการแจกแจงไป ระบุมูลค่าความเสี่ยงดังสมการ (3.1) [23]

$$VaR_{\alpha} = F^{-1}(1-\alpha) \tag{3.1}$$

โดย F^{-1} เรียกว่า ฟังก์ชันควอนไทล์ ซึ่งนิยามจาก ฟังก์ชันผกผันของฟังก์ชัน การแจกแจง F

ถ้าหากพิจารณาค่าสูงสุดโดยการพิจารณาข้อมูลเป็นช่วงเวลาที่คงที่และนำข้อมูลที่มีค่า สูงที่สุดแต่ละช่วงเวลาออกมาโดยแทนข้อมูลที่สูงสุดนั้นด้วยฟังก์ชัน *H* ซึ่งมูลค่าความเสี่ยงจะ เรียกว่า ระดับคืนกลับ Return Level (*R*^{*k*}_{*n*}) ดังสมการ (3.2) [23]

$$R_n^k = H^{-1}(1-p) \tag{3.2}$$

โดย k คือ เวลาในลำ<mark>ด</mark>ับที่ k

n คือ ช่วงเวลาที่แบ่งทั้งหมด

p คือ ความน่าจะเป็นที่จะเกิดค่าสูงสุดในช่วงเวลาลำดับที่ k

เมื่อพิจารณาช่วงเวลาลำดับที่ *k* จะสังเกตเห็นว่าในช่วงเวลานี้จะมีค่าสูงสุดได้เพียงค่าเดียวเท่า นั้น ดังนั้นค่า *p* จึงมีค่าเท่ากับ $\frac{1}{k}$ เมื่อแทนลงในสมการสมการ (3.2) จะทำให้ค่า ระดับคืนกลับ เปลี่ยนเป็นได้ดังสมการ (3.3) [23]

$$R_n^k = H^{-1}(1 - \frac{1}{k})$$
(3.3)

การเลือกฟังก์ชันการแจกแจงตัวมาพรรณนาข้อมูลที่เป็นค่าสุดขีดด้วยฟังก์ชันควอนไทล์ หรือฟังก์ชัน *H* นั้นขึ้นอยู่กับวิธีการนำข้อมูลที่เป็นค่าสุดขีดออกมาจากข้อมูลดิบซึ่งรายละเอียดจะ กล่าวถึงในหัวข้อถัดไป

3.2 ทฤษฎีค่าสุดขีด (EVT)

การวิเคราะห์ข้อมูลโดยทั่วไปจะมีข้อสมมติว่าข้อมูลนั้นมีการแจกแจงแบบปกติแล้วใช้การ แจกแจงแบบปกตินี้ไประบุมูลค่าความเสี่ยง หากสังเกตจะเห็นว่าการระบุมูลค่าความเสี่ยงนั้นจะ ระบุจากข้อมูลที่อยู่บริเวณส่วนปลายของการแจกแจง การพรรณนาข้อมูลนี้ด้วยสมมติฐานที่ว่า เป็นการแจกแจงแบบปกตินั้นจะทำให้การระบุมูลค่าความเสี่ยงนั้นเกิดความผิดพลาดได้ เนื่องจาก ข้อมูลที่อยู่ในบริเวณส่วนปลายนั้นเป็นข้อมูลที่มีโอกาสเกิดขึ้นไม่บ่อยมากนัก หรือมีความน่าจะ เป็นที่จะเกิดขึ้นน้อยเมื่อเทียบกับข้อมูลอื่นๆ ในการแจกแจงความน่าจะเป็นของข้อมูลดิบ จากการ ศึกษาในรายการอ้างอิง [22] และ [23] พบว่าการการพรรณนาข้อมูลที่อยู่บริเวณส่วนปลาย หรือ ข้อมูลที่มีลักษณะเป็นค่าสุดขีดนี้สามารถพรรณนาได้ดีโดยใช้ ทฤษฎีค่าสุดขีด (Extreme Value Theory, EVT)

การนิยามข้อมูลที่เป็นค่าสุดขีดนั้นสามารถนิยามได้สองวิธี [23] กล่าวคือ <u>วิธีที่หนึ่ง</u> เป็นการนำข้อมูลที่มีค่าสูงสุด (หรือ ค่าต่ำสุด) ในช่วงเวลาที่กำหนด เช่น ชั่วโมง, วัน, เดือน หรือ ปี เป็นต้น เรียกว่า Block-Maxima (Minima) ซึ่งข้อมูลดังกล่าวจะเป็นค่าสุดขีดในช่วง เวลาดังกล่าว แสดงดังรูป 3.1



จะสังเกตเห็นจากรูป 3.1 ว่าเมื่อแบ่งข้อมูลดิบออกตามช่วงเวลาโดยให้มีช่วงเวลาที่เท่ากัน ในช่วง เวลาดังกล่าวจะแบ่งจำนวนข้อมูลดิบออกเป็นจำนวนที่เท่ากันในที่นี้แบ่งข้อมูลออกเป็นสามจำนวน ข้อมูลทั้งสามจำนวนนี้จะประกอบไปด้วยข้อมูลที่เป็นค่าสุดขีดทั้งในกรณีสูงสุดและต่ำสุดโดย x₃, x₅ และ x₉ เป็นค่าสุดขีดสูงสุด และ x₂, x₆ และ x₈ เป็นค่าสุดขีดต่ำสุด <u>วิธีที่สอง</u> เป็นการกำหนดระดับอ้างอิง (threshold) ของข้อมูล เพื่อเป็นการจำแนกข้อมูลที่เป็นค่า สุดขีดออกจากข้อมูลดิบ แสดงดังรูป 3.2



จะสังเกตเห็นจากรูป 3.2 ว่าข้อมูลที่อยู่เหนือระดับอ้างอิง *u*₁ นั้นจะเป็นค่าสุดขีดสูงสุดซึ่งมีจำนวน สามจำนวนคือ *x*₅, *x*₇ และ *x*₉ ถ้าข้อมูลอยู่ต่ำกว่าระดับอ้างอิง *u*₂ ข้อมูลนั้นจะเป็นค่าสุดขีดต่ำสุด ซึ่งมีจำนวนสามจำนวนคือ *x*₁, *x*₂ และ *x*₆

การได้ข้อมูลที่เป็นค่าสุดขีดมาจากวิธี Block-Maxima (Minima) ข้อมูลนั้นสามารถ พรรณนาได้ดีด้วยการแจกแจงความถี่สะสมค่าสุดขีดทั่วไป (Generalized Extreme Value, GEV) และค่าสุดขีดที่ได้มาจากวิธีกำหนดระดับอ้างอิงข้อมูลนั้นสามารถพรรณนาได้ดีด้วยการแจกแจง ความถี่สะสมพาเรโตทั่วไป (Generalized Pareto Distribution, GPD) ซึ่งรายละเอียดจะกล่าวถึง ในหัวข้อถัดไป

3.2.1 การแจกแจงความถี่สะสมค่าสุดขีดทั่วไป (Generalized Extreme Value, GEV)

การสุ่มตัวอย่าง (sampling) จากกลุ่มประชากรจำนวน *N* ทำให้ได้กลุ่มตัวอย่างที่เรียก ว่า ตัวแปรสุ่ม *X*₁,*X*₂,...*X*_n ซึ่งข้อสมมติที่ในการสุ่มตัวอย่างคือตัวแปรสุ่มนั้นเป็นอิสระต่อกัน และมีการแจกแจงเหมือนกัน (Independent and Identically Distributed, IID) ถ้าหากนำตัวแปร สุ่มดังกล่าวมาเขียนจัดเรียงจากค่าน้อยไปยังค่ามากสามารถเขียนแสดงได้ดังอสมการ (3.4)

$$X_1 \le X_2 \le \dots \le X_n \tag{3.4}$$

หรือสามารถเขียนแทนด้วยเครื่องหมายลำดับแสดงได้ดังอสมการ (3.5)

$$X_{1:n} \le X_{2:n} \le \dots \le X_{n:n}$$
(3.5)
หากสังเกตพจน์ในอสมการ (3.5) จะเห็นว่าค่าสุดขีดที่เป็นค่าต่ำสุดคือ X_{1:n} สามารถพิจารณาได้ จากสมการ (3.6)

$$X_{1:n} = Min(X_1, X_2, \dots X_n)$$
(3.6)

และค่าสุดขีดที่เป็นค่าสูงสุดคือ X_{ภ:ก} สามารถพิจารณาได้จากสมการ (3.7)

$$X_{n:n} = Max(X_1, X_2, ..., X_n)$$
(3.7)

สมการ (3.6) และสมการ (3.7) เป็นการหาค่าสุดขีดของตัวแปรสุ่มที่ได้จากกลุ่มตัวอย่าง เมื่อ พิจารณาข้อมูลกลุ่มตัวอย่างในช่วงเวลาแต่ละช่วงเวลาจะทำให้ได้ข้อมูลที่เป็นค่าสุดขีดของช่วง เวลาแต่ละช่วงเวลา วิธีนี้เรียกว่า Block-Maxima (Minima) ดังกล่าวมาแล้ว ถ้าหากพิจารณาผล ลัพธ์ที่จะเกิดของค่าสุดขีดในแต่ละช่วงเวลาจะมีผลลัพธ์เพียงสองชนิดคือ เกิดค่าสุดขีดและไม่เกิด ค่าสุดขีด การเกิดผลลัพธ์เพียงสองชนิดสามารถแทนฟังก์ชันการแจกแจงการสะสม (Cummulative Distribution Function, CDF) ได้ด้วยการแจกแจงสะสมทวินาม [22,24] แสดงได้ ดังสมการ (3.8)

$$F_{X_{r:n}}(x) = P[X_{r:n} \le x]$$

= $\sum_{k=r}^{n} {n \choose k} F^{k}(x) [1 - F(x)]^{n-k}$ (3.8)

โดย X_{r:n} คือ ตัวแปรสุ่มอันดับที่ r จากกลุ่มตัวอย่างจำนวน n F_{X_{r:n}}(x) คือ ฟังก์ชันการแจกแจงสะสมของ X_{r:n} F(x) คือ ฟังก์ชันการแจกแจงสะสมของกลุ่มตัวอย่าง

เมื่อหาอนุพันธ์อันดับแรกของฟังก์ชัน $F_{X_{r:n}}(x)$ ในสมการ (3.8) ทำให้ได้ฟังก์ชันความหนาแน่น ของความน่าจะเป็น (probability density function, pdf) แสดงได้ดังสมการ (3.9) [22]

$$f_{X_{r:n}}(x) = r \binom{n}{k} F^{r-1}(x) [1 - F(x)]^{n-r} f(x)$$
(3.9)

โดย $f_{X_{r:n}}(x)$ คือ ฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่าจะเป็น $X_{r:n}$ f(x) คือ ฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่าจะเป็นของกลุ่มตัวอย่าง เมื่อกระจายพึงก์ชันการแจกแจงสะสมและแทนค่า r=1ในสมการ (3.8) แสดงได้ดังสมการ (3.10)

$$[1 - F(x)]^{n} + F_{X_{1,n}}(x) = 1$$
(3.10)

ดังนั้นจากสมการ (3.10) จึงได้ฟังก์ชันการแจกแจงสะสมของค่าสุดขีดที่เป็นค่าต่ำสุดแสดงได้ดัง สมการ (3.11)

$$F_{X_{1,n}}(x) = 1 - [1 - F(x)]^n \tag{3.11}$$

ถ้าหากหาอนุพันธ์อันดับแรกของฟังก์ชันการแจกแจงสะสมของค่าสุดขีดที่เป็นค่าต่ำสุดจากสมการ (3.11) จะทำให้ได้ฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่าจะเป็นแสดงได้ดังสมการ (3.12)

$$f_{X_{1,n}}(x) = n[1 - F(x)]^{n-1} f(x)$$
(3.12)

ในทำนองเดียวกันเมื่อแทน *r* = *n* ในสมการ (3.8) ทำให้ได้ฟังก์ชันการแจกแจงสะสมของค่าสุดขีด ที่เป็นค่าสูงสุดแสดงได้ดังสมการ (3.13)

$$F_{X_{n:n}}(x) = F^{n}(x)$$
(3.13)

ถ้าหากหาอนุพันธ์อันดับแรกของฟังก์ชันการแจกแจงสะสมของค่าสุดขีดที่เป็นค่าสูงสุดจากสมการ (3.13) จะทำให้ได้ฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่าจะเป็นแสดงได้ดังสมการ (3.14)

$$f_{X_{n:n}}(x) = n F^{n-1}(x) f(x)$$
(3.14)

ในการพิจารณาฟังก์ชันการแจกแจงสะสมและฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่าจะเป็น ของค่าสุดขีดแสดงได้ดังสมการ (3.11) – สมการ (3.14) ดังกล่าวมาแล้วนั้นจำเป็นต้องทราบ ฟังก์ชันการแจกแจงสะสมและฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่าจะเป็นของกลุ่มตัวอย่าง ถ้าหาก พิจารณาว่ากลุ่มตัวอย่างที่มีจำนวนตัวอย่าง (*n*) เข้าใกล้อนันต์ดังนั้นจึงสามารถใช้กรรมวิธีเส้น กำกับได้และจะทำให้ได้การแจกแจงเส้นกำกับ (asymptotic distribution) ร่วมกับการแปลงเชิง เส้น (linear transformation) ทั้งกรณีค่าสุดขีดที่เป็นค่าสูงสุดและกรณีค่าสุดขีดที่เป็นค่าต่ำสุด แสดงได้ดังสมการ (3.15) และสมการ (3.16) ตามลำดับ [22]

$$\lim_{n \to \infty} F^{n}(a_{n} + b_{n}x) = H(x)$$
(3.15)

$$\lim_{n \to \infty} 1 - [1 - F(c_n + d_n x)]^n = L(x)$$
(3.16)

โดย a_n, b_n, c_n และ d_n คือ ค่าคงที่

H(x) คือ ฟังก์ชันการแจกแจงสะสมของค่าสุดขีดที่เป็นค่าสูงสุด

L(x) คือ ฟังก์ชันการแจกแจงสะสมของค่าสุดขีดที่เป็นค่าต่ำสุด

อาศัยผลจากสมการ (3.15) จะได้ฟังก์ชันการแจกแจงสะสมของค่าสุดขีดที่เป็นค่าสูงสุด ซึ่งแบ่งเป็น 3 กรณี ที่เรียกว่า *FRECHET, WEIBULL* และ *GUMBEL* แสดงได้ดังสมการ (3.17) – สมการ (3.19) ตามลำดับ

$$FRECHET : H_{1,\gamma}(x) = \begin{cases} e^{-x^{-\gamma}} & \text{if } x > 0 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$
(3.17)
$$WEIBULL : H_{2,\gamma}(x) = \begin{cases} 1 & \text{if } x \ge 0 \\ e^{-(-x)^{\gamma}} & \text{otherwise} \end{cases}$$
(3.18)
$$GUMBEL : H_{3,\gamma}(x) = e^{-e^{-x}} & -\infty < x < \infty \qquad (3.19)$$

โดย γ คือ ค่าคงที่

และเมื่ออาศัยผลจากสมการ (3.16) จะได้พึงก์ชันการแจกแจงสะสมของค่าสุดขีดที่เป็นค่าต่ำสุดซึ่ง แบ่งเป็น 3 กรณี ที่เรียกว่า *FRECHET*, *WEIBULL* และ *GUMBEL* แสดงได้ดังสมการ (3.20) – สมการ (3.22) ตามลำดับ

FRECHET :
$$L_{1,\gamma}(x) = \begin{cases} 1 - e^{-(-x)^{-\gamma}} & \text{if } x < 0 \\ 1 & \text{otherwise} \end{cases}$$
 (3.20)

WEIBULL:
$$L_{2,\gamma}(x) = \begin{cases} 1 - e^{-x^{\gamma}} & \text{if } x > 0 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$
 (3.21)

GUMBEL:
$$L_{3,\gamma}(x) = 1 - e^{-e^x} - \infty < x < \infty$$
 (3.22)

สมการ (3.17) – สมการ (3.19) สามารถเขียนให้อยู่ในรูปการแจกแจงความถี่สะสมค่าสุดขีดทั่วไป (GEV) ที่เป็นค่าสูงสุดแสดงได้ดังสมการ (3.23) [22,25,26]

$$H_{\xi}(x;\overline{x},s) = \begin{cases} e^{-\left[1+\xi\left(\frac{x-\overline{x}}{s}\right)\right]^{-1/\xi}} & \text{if } 1+\xi\left(\frac{x-\overline{x}}{s}\right) > 0\\ e^{-e^{-x}} & \text{if } \xi = 0 \end{cases}$$
(3.23)

โดย </ คือ ค่าปัจจัยรูปร่าง (shape parameter) หรือ ค่าดัชนีหาง (tail index)

- \overline{x} คือ ค่าเฉลี่ย
- s คือ ส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน

กำหนดค่า $\xi > 0$, $\xi < 0$ และ $\xi = 0$ จะเป็นฟังก์ชันการแจกแจงสะสมของค่าสุดขีดที่เป็นค่าสูง สุดของ *FRECHET*, *WEIBULL* และ *GUMBEL* ตามลำดับ เมื่อหาอนุพันธ์อันดับแรกของ ฟังก์ชันการแจกแจงความถี่สะสมค่าสุดขีดทั่วไปที่เป็นค่าสูงสุดในสมการ (3.23) จะได้ฟังก์ชัน ความหนาแน่นของความน่าจะเป็นแสดงได้ดังสมการ (3.24)

$$h_{\xi}(x;\bar{x},s) = \begin{cases} \frac{1}{s} \left[1 + \xi \left(\frac{x - \bar{x}}{s} \right) \right]^{-\left(\frac{1}{\xi} - 1\right)} e^{-\left(1 + \xi \left(\frac{x - \bar{x}}{s} \right) \right)^{-\frac{1}{\xi}}} & \text{if } 1 + \xi \left(\frac{x - \bar{x}}{s} \right) > 0 \\ \\ \frac{1}{s} e^{-\left(\frac{x - \bar{x}}{s}\right)} e^{e^{-\left(\frac{x - \bar{x}}{s}\right)}} & \text{if } \xi = 0 \end{cases}$$
(3.24)

59

เมื่อแทนค่า $\xi = \frac{1}{1.5}, -\frac{1}{1.5}, 0$ ลงในสมการ (3.24) โดยกำหนดให้ค่าเฉลี่ยเท่ากับศูนย์และส่วน เบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับหนึ่ง จะได้รูปตัวอย่างฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่าจะเป็นแสดง ดังรูป 3.3 รูป 3.4 และรูป 3.5 ตามลำดับ



รูป 3.3 ความหนาแน่นของความน่าจะเป็น กรณี FRECHET



รูป 3.4 ความหนาแน่นของความน่าจะเป็น กรณี WEIBULL



รูป 3.5 ความหนาแน่นของความน่าจะเป็น กรณี GUMBEL

เมื่อพิจารณารูป 3.3, รูป 3.4 และรูป 3.5 จะสังเกตเห็นว่ารูปฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่า จะเป็นนั้นมีลักษณะเบ้ขวา, เบ้ซ้าย และค่อนข้างสมมาตร ตามลำดับ โดยลักษณะของรูปฟังก์ชัน ขึ้นอยู่กับอาณาจักรของฟังก์ชันและค่าปัจจัยรูปร่าง (*ξ*)

เมื่อเขียนสมการ (3.20) – สมการ (3.22) ให้อยู่ในรูปการแจกแจงความถี่สะสมค่าสุดขีด ทั่วไป (GEV) ที่เป็นค่าต่ำสุดแสดงได้ดังสมการ (3.25) [22,25,26]

$$L_{\xi}(x; \lambda, \delta) = \begin{cases} 1 - e^{-\left[1 + \xi \left(\frac{x - \bar{x}}{s}\right)\right]^{-1/\xi}} & \text{if } 1 + \xi \left(\frac{x - \bar{x}}{s}\right) > 0\\ 1 - e^{-e^{-\frac{(x - \lambda)}{\delta}}} & \text{if } \xi = 0 \end{cases}$$
(3.25)

เมื่อหาอนุพันธ์อันดับแรกของฟังก์ชันการแจกแจงความถี่สะสมค่าสุดขีดทั่วไปที่เป็นค่าต่ำสุดใน สมการ (3.25) จะได้ฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่าจะเป็นแสดงได้ดังสมการ (3.26)

$$l_{\xi}(x;\bar{x},s) = \begin{cases} -\frac{1}{s} \left[1 + \xi \left(\frac{x - \bar{x}}{s} \right) \right]^{-\left(\frac{1}{\xi} - 1\right)} e^{-\left(1 + \xi \left(\frac{x - \bar{x}}{s} \right) \right)^{-\frac{1}{\xi}}} & \text{if } 1 + \xi \left(\frac{x - \bar{x}}{s} \right) > 0 \\ \\ -\frac{1}{s} e^{-\left(\frac{x - \bar{x}}{s}\right)} e^{e^{\left(\frac{x - \bar{x}}{s}\right)}} & \text{if } \xi = 0 \end{cases}$$
(3.26)

การระบุค่าที่เป็นค่าสุดขีดหรือที่เรียกว่า ค่าระดับคืนกลับ (*R*^k) ของกลุ่มประชากรนั้น สามารถคำนวณได้จากฟังก์ชันผกผันของฟังก์ชันการแจกแจงความถี่สะสมค่าสุดขีดทั่วไป (GEV) แสดงได้ดังสมการ (3.3) ดังกล่าวมาแล้ว ดังเมื่อพิจารณาสมการ (3.3) กับ สมการ (3.23) ทำให้ได้ ค่าระดับคืนกลับ ซึ่งรายละเอียดการวิเคราะห์แสดงดังภาคผนวก ข แสดงได้ดังสมการ (3.27)

$$R^{k} = \begin{cases} \overline{x} - \frac{s}{\xi} \left(1 - \left(-\ln(1 - 1/k) \right)^{-\xi} \right) & \text{if } \xi \neq 0 \\ \\ \overline{x} - s \ln(-\ln(1 - 1/k)) & \text{if } \xi = 0 \end{cases}$$
(3.27)

ค่าปัจจัย x̄, s และ ∠ั เป็นค่าคงที่ที่ได้จากกรรมวิธีการประมาณค่าความควรจะเป็นสูงสุด (Maximum Likelihood Estimation, MLE) [27] รายละเอียดการวิเคราะห์จะกล่าวถึงในหัวข้อ 3.3

3.2.2 การแจกแจงความถี่สะสมพาเรโตทั่วไป (Generalized Pareto Distribution, GPD)

การกำหนดค่าสุดขีดด้วยการกำหนดค่าอ้างอิง (*u*) เรียกวิธีการนี้ว่า *peak over threshold* (*POT*) ดังนั้นค่าส่วนต่างระหว่างข้อมูลกับค่าระดับอ้างสามารถพิจารณาได้จาก สมการ (3.28)

$$y = x - u \tag{3.28}$$

โดย x คือ ข้อมูล หรือ ประชากร

น คือ ระดับอ้างอิง

y คือ ค่าส่วนเกนข้อมูลกับค่าระดับอ้างอิง *u*



รูป 3.6 การแจกแจงความถี่สะสมของข้อมูลที่มีค่ามากกว่าระดับอ้างอิง

62

ถ้ากำหนดให้ *F*(*x*) คือการแจกแจงความถี่สะสมของข้อมูลทั้งหมด และ *x_F* คือข้อมูลที่มีค่ามากที่ สุดในกลุ่มประชากร ถ้าหากพิจารณาค่าสุดขีดโดยการกำหนดระดับอ้างอิง (*u*) จะได้การแจกแจง ความถี่สะสมของข้อมูลที่เป็นค่าสุดขีด (เส้นทึบ) แสดงได้ดังรูป 3.6 เมื่อกำหนดให้ค่าระดับอ้างอิง มีค่าเข้าใกล้อนันต์ทำให้ได้การแจกแจงความถี่สะสมที่สามารถประมาณด้วยการแจกแจงความถี่ สะสมพาเรโตทั่วไป (GPD) [23] แสดงได้ดังรูป 3.7



รูป 3.7 การแจกแจงความถี่สะสมของผลต่างของข้อมูลกับค่าระดับอ้างอิงที่ประมาณด้วย การแจกแจงความถี่สะสมพาเรโตทั่วไป

การแจกแจงความถี่สะสมของค่าสุดขีดสามารถแสดงเขียนให้อยู่ในรูปพังก์ชันการแจกแจงความถี่ สะสมแบบเงื่อนไขแสดงได้ได้ดังสมการ (3.29) [23, 28-30]

$$F_u(y) = P(X - u \le y / X \ge u)$$
(3.29)

โดย X คือ ตัวแปรสุ่ม

เมื่อพิจารณาสมการ (3.28) ร่วมกับสมการ (3.29) โดยกำหนดให้ค่าสูงสุดของกลุ่มตัวอย่างมีค่า น้อยกว่าหรือเข้าใกล้อนันต์ (x_F ≤ ∞) อาศัยผลจากรายการอ้างอิง [23, 28-30] ทำให้สามารถ เขียนฟังก์ชันการแจกแจงความถี่สะสมส่วนเกินของค่าสุดขีดให้อยู่ในรูปการแจกแจงความถี่สะสม ของกลุ่มตัวอย่างแสดงได้ดังสมการ (3.30)

$$F_{u}(y) = \frac{F(u+y) - F(u)}{1 - F(u)}$$

$$= \frac{F(x) - F(u)}{1 - F(u)}$$
(3.30)

การพรรณนาการแจกแจงความถี่สะสมของผลต่างข้อมูลกับค่าระดับอ้างอิงนอกจากจะพิจารณา ได้ด้วยสมการ (3.30) แล้วยังสามารถพรรณนาได้ดีด้วยฟังก์ชันการแจกแจงความถี่สะสมพาเรโต ทั่วไป (GPD) ซึ่งสามารถแสดงได้ดังสมการ (3.31) และสมการ (3.32) [23, 28-30]

$$F_u(y) \approx G_{\xi,s}(y) \tag{3.31}$$

กำหนดให้ $u \to \infty$

$$G_{\xi}(y,s) = \begin{cases} 1 - \left(1 + \frac{\xi}{s}y\right)^{-1/\xi} & \text{if } \xi \neq 0\\ 1 - e^{-y/s} & \text{if } \xi = 0 \end{cases}$$
(3.32)

โดยที่ y อยู่ในช่วง $[0, x_F - u]$

เมื่อหาอนุพันธ์อันดับแรกของฟังก์ชันการแจกแจงความถี่สะสมพาเรโตทั่วไปที่แสดงดังสมการ (3.32) จะได้ฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่าจะเป็นพาเรโตทั่วไปแสดงได้ดังสมการ (3.33)

$$g_{\xi}(y,s) = \begin{cases} \frac{1}{s} \left(1 + \frac{\xi}{s}y\right)^{-\left(\frac{1}{\xi} + 1\right)} & \text{if } \xi \neq 0\\ \frac{1}{s}e^{-y/s} & \text{if } \xi = 0 \end{cases}$$
(3.33)

เมื่อแทนค่า $\xi = -0.5, 0.5, 0$ ลงในสมการ (3.33) โดยกำหนดให้ค่าส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ หนึ่ง จะได้รูปตัวอย่างฟังก์ชันความหนาแน่นของความน่าจะเป็นแสดงดังรูป 3.8 รูป 3.9 และรูป 3.10 ตามลำดับ



หากสังเกตรูป (3.8)- รูป (3.10) จะเห็นว่ามีค่าปัจจัยรูปร่าง(*5*) เป็นตัวกำหนดลักษณะรูปร่างของ ฟังก์ชันดังกล่าวซึ่งค่าปัจจัยรูปร่างนี้จะต้องสอดคล้องกับข้อมูลกลุ่มประชากร

การระบุค่ามูลค่าความเสี่ยงหรือค่าสุดขีดของกลุ่มประชากรโดยการกำหนดค่าระดับอ้าง อิงนั้นสามารถคำนวณได้จากฟังก์ชันผกผันของฟังก์ชันการแจกแจงความถี่สะสมแสดงได้ดัง สมการ (3.2) ดังกล่าวมาแล้ว ดังนั้นเมื่อพิจารณาสมการ (3.2), สมการ (3.30) และสมการ (3.32) จะได้ค่ามูลค่าความเสี่ยงแสดงได้ดังสมการ (3.34) [23] ซึ่งรายละเอียดการวิเคราะห์แสดงใน ภาคผนวก ค และวิธีการเลือกค่าระดับอ้างอิงที่เหมาะสมแสดงในภาคผนวก ง

$$VaR_{p} = u + \frac{s}{\xi} \left(\left(\frac{n}{N_{u}} p \right)^{-\xi} - 1 \right)$$
(3.34)

- โดย *p* คือ เปอร์เซ็นต์ความผิดพลาด
 - *น* คือ ค่าระดับอ้างอิง
 - s คือ ค่าความแปรปรวน หรือ ค่าปัจจัยมาตรตราส่วน
 - ξ คือ ค่าดัชนีปลาย
 - n คือ จำนวนตัวอย่างทั้งหมด
 - N_" คือ จำนวนตัวอย่างที่มีค่ามากกว่าค่าระดับอ้างอิง

การระบุค่าสุดขีดจากการแจกแจงความถี่สะสมค่าสุดขีดทั่วไปและการแจกแจงความถี่ สะสมพาเรโตทั่วไปสามารถคำนวณได้ด้วยสมการ (3.32) และสมการ (3.33) ตามลำดับ โดยค่า ปัจจัยต่างๆ นั้นสามารถคำนวณได้จากกรรมวิธีการประมาณค่าความควรจะเป็นสูงสุด (Maximum Likelihood Estimation, MLE) [27] หรือ กรรมวิธีกระดาษความน่าจะเป็น (probability paper) [22] รายละเอียดการวิเคราะห์จะกล่าวถึงในหัวข้อถัดไป

3.3 การคำนวณค่าปัจจัยของการแจกแจงทฤษฎีค่าสุดขีด

การคำนวณค่าปัจจัยต่างๆ ของการแจกแจงทฤษฎีค่าสุดขีดนั้นในวิทยานิพนธ์นี้จะใช้สอง กรรมวิธีคือ วิธีแรกการประมาณค่าความควรจะเป็นสูงสุด (MLE) ซึ่งเป็นกรรมวิธีที่หาค่าประมาณ ของค่าปัจจัยต่างๆ ที่เหมาะสมที่สุดเพียงค่าเดียวเรียกว่า การประมาณค่าแบบจุด (point estimation) และวิธีที่สองกรรมวิธีกระดาษความน่าจะเป็นซึ่งกรรมวิธีนี้จะประมาณค่าปัจจัยต่างๆ ด้วยการประมาณค่าแบบกำลังสองน้อยสุด (least-squares estimate) ของกลุ่มตัวอย่างกับ ฟังก์ชันการแจกแจงความถี่สะสมที่แปลงเป็นสมการเส้นตรงโดยรายละเอียดการคำนวณของแต่ละ วิธีจะกล่าวถึงเป็นลำดับดังต่อไปนี้

3.3.1 การประมาณค่าปัจจัยด้วยกรรมวิธีค่าความควรจะเป็นสูงสุด (MLE) [27]

การประมาณค่าปัจจัยต่างๆ ด้วยการประมาณค่าความควรจะเป็นสูงสุดนั้นจะต้อง กำหนดฟังก์ชันความควรจะเป็น (likelihood function) โดยปกติจะเป็นฟังก์ชันความหนาแน่น ความน่าจะเป็นร่วม (joint pdf) ของตัวแปรสุ่ม $X_1, X_2, ..., X_n$ ซึ่งตัวแปรสุ่มจะเป็นอิสระต่อกัน และมีการแจกแจงเหมือนกัน (iid) เมื่อกำหนดให้ θ เป็นค่าปัจจัยที่ไม่รู้ค่า ดังนั้นสามารถเขียน ฟังก์ชันความควรจะเป็นในรูปทั่วไปได้ดังสมการ (3.35)

$$l(\theta) = f(x_1, x_2, ..., x_n / \theta)$$

= $f_X(x_1 / \theta) \cdot f_X(x_2 / \theta) \cdot ... \cdot f_X(x_n / \theta)$ (3.35)

โดย l คือ ฟังก์ชันความควรจะเป็น หรือความน่าจะเป็นที่จะเกิดตัวอย่าง $x_1, x_2, ..., x_n$

ถ้าเขียนฟังก์ชันความควรจะเป็นในรูปล็อกฐานธรรมชาติ (ln) สามารถแสดงได้ดังสมการ (3.36)

$$L(\theta) = \ln f(x_1, x_2, \dots, x_n / \theta)$$

=
$$\prod_{i=1}^n \ln(f(x_i / \theta))$$
 (3.36)

โดย *L* คือ ฟังก์ชันความควรจะเป็นเชิงล็อก หรือความน่าจะเป็นเชิงล็อกที่จะเกิดตัวอย่าง $x_1, x_2, ..., x_n$

เมื่อค่าประมาณ θ ที่ทำให้ฟังก์ชันความควรจะเป็นเชิงล็อกมีค่าสูงสุด (MLE) หรือเมื่อ เขียนในรูปอนุพันธ์ย่อยอันดับแรกของฟังก์ชันความควรจะเป็นเชิงล็อกเทียบกับพจน์ θ มีค่าเท่า กับศูนย์ได้ดังสมการ (3.37)

$$\frac{\partial L(\theta)}{\partial \theta} = 0 \tag{3.37}$$

การประมาณค่าปัจจัยต่างๆ ด้วยกรรมวิธีค่าประมาณความควรจะเป็นสูงสุดในฟังก์ชัน ความหนาแน่นของความน่าจะเป็นค่าสุดขีดทั่วไปของค่าสูงสุดและฟังก์ชันความหนาแน่นของ ความน่าจะเป็นพาเรโตทั่วไปที่แสดงดังสมการ (3.24) และสมการ (3.33) ตามลำดับ โดยฟังก์ชัน ค่าความควรจะเป็นของความหนาแน่นของความน่าจะเป็นค่าสุดขีดทั่วไปแสดงได้ดังสมการ (3.38)

$$L^{h}(x;\overline{x},s,\xi) = \begin{cases} -N\ln s - \left(\frac{1}{\xi}+1\right) \cdot \sum_{i=1}^{N} \ln\left(\frac{x_{i}-\overline{x}}{s}\right) - \sum_{i=1}^{N} \left(\frac{x_{i}-\overline{x}}{s}\right)^{-\frac{1}{\xi}} & \text{if } 1+\xi\left(\frac{x_{i}-\overline{x}}{s}\right) > 0\\ -N\ln s - \sum_{i=1}^{N} \left(\frac{x_{i}-\overline{x}}{s}+e^{-\frac{x_{i}-\overline{x}}{s}}\right) & \text{if } \xi = 0 \end{cases}$$

$$(3.38)$$

โดย L^h คือ ฟังก์ชันความควรจะเป็นล็อกของค่าสุดขีดทั่วไป (GEV) N คือ จำนวนข้อมูลค่าสุดขีด

และฟังก์ชันค่าความควรจะเป็นของพาเรโตทั่วไปแสดงได้ดังสมการ (3.39)

$$L^{g}(y;s,\xi) = \begin{cases} N_{u}\ln s - \left(1 + \frac{1}{\xi}\right) \cdot \sum_{i=1}^{N_{u}} \ln\left(1 + \frac{\xi}{s}y_{i}\right) & \text{if } \xi \neq 0\\ \\ -N_{u}\ln s - \frac{1}{s}\sum_{i=1}^{N_{u}} y_{i} & \text{if } \xi = 0 \end{cases}$$
(3.39)

โดย L^g คือ ฟังก์ชันความควรจะเป็นล็อกของการแจกแจงพาเรโตทั่วไป (GPD)

การประมาณค่าปัจจัย x̄ , s , č̃ ในสมการ (3.38) และสมการ (3.39) ด้วยกรรมวิธีการประมาณ ความควรจะเป็นล็อกสูงสุด (MLE) สามารถประมาณได้จากฟังก์ชัน fmincon.m ในโปรแกรม MatLab 5.3

3.3.2 การประมาณค่าปัจจัยด้วยด้วยกรรมวิธีกระดาษความน่าจะเป็น [22]

การประมาณค่าปัจจัยด้วยด้วยกรรมวิธีกระดาษความน่าจะเป็นคือกรรมวิธีที่แปลง ฟังก์ชันการแจกแจงการสะสมที่ต้องการประมาณค่าปัจจัยเป็นสมการเส้นตรงแล้วใช้วิธีการ ประมาณค่าแบบกำลังสองน้อยสุด (least - squares estimate) เพื่อประมาณค่าสัมประสิทธิ์ ของ สมการเส้นตรงแล้วเทียบค่าสัมประสิทธิ์เพื่อคำนวณค่าปัจจัยที่ต้องการ

กำหนดให้ $F(x;\theta)$ คือ ฟังก์ชันการแจกแจงการสะสมซึ่งมี θ เป็นค่าปัจจัยที่ต้องการ ประมาณ และฟังก์ชันการแจกแจงการสะสมนี้เขียนแทนด้วยสมการเส้นโค้ง Y ซึ่งสมการเส้นโค้งนี้ จะกำหนดให้เท่ากับฟังก์ชันผกผันของสมการเส้นตรงแสดงได้ดังสมการ (3.40)

$$Y = F(x;\theta) = h^{-1}(a g(x) + b)$$
(3.40)

โดย *x* คือ ตัวแปร_์สุ่ม

g(x) คือ ฟังก์ชันตัวแปรสุ่ม

a,b คือ สัมประสิทธิ์สมการเส้นตรง

จากสมการ (3.40) เมื่อแปลงสมการเส้นโค้ง y ให้เป็นสมการเส้นตรงแสดงได้ดังสมการ (3.41)

$$h(y) = a g(x) + b$$
 (3.41)

กำหนดให้ *h*(Y) เท่ากับ η และ g(x) เท่ากับ ζ สมการ (3.39) จึงเขียนแสดงได้ดังสมการ (3.42)

$$\eta = a\,\zeta + b \tag{3.42}$$

การประมาณค่าปัจจัยต่างๆ ด้วยกรรมวิธีกระดาษความน่าจะเป็นของฟังก์ชันการแจกแจง การสะสมค่าสุดขีดทั่วไปและฟังก์ชันการแจกแจงการสะสมพาเรโตทั่วไปที่แสดงดังสมการ (3.23) และสมการ (3.32) ตามลำดับ ซึ่งค่าสุดขีดทั่วไป (GEV) สามารถแปลงเป็นสมการเส้นตรงได้โดย อาศัยคุณสมบัติลอการิทึมฐานธรรมชาติแสดงได้ดังสมการ (3.43)

$$-\ln\left[\ln\left(\frac{1}{Y}\right)\right] = \frac{x - \overline{x}}{s} \qquad if \quad \xi = 0 \tag{3.43}$$

เมื่อเปรียบเทียบสมการ (3.43) กับสมการ (3.41) และสมการ (3.42) จะได้

$$\zeta = g(x) = x \tag{3.44}$$

69

70

$$\eta = h(Y) = -\ln\left[\ln\left(\frac{1}{Y}\right)\right] \tag{3.45}$$

$$a = \frac{1}{s}$$

$$b = -\frac{\overline{x}}{s}$$
(3.46)

เมื่อแทนสมการ (3.43) – สมการ (3.46) จะได้พึงก์ชันการแจกแจงการสะสมค่าสุดขีดทั่วไปในรูป แบบสมการเส้นตรงแสดงได้ดังสมการ (3.47)

$$\eta = a\zeta + b = \frac{x - \overline{x}}{s} \tag{3.47}$$

ฟังก์ชันการแจกแจงการสะสมพาเรโตทั่วไปสามารถแปลงเป็นสมการเส้นตรงได้โดยอาศัย คุณสมบัติลอการิทึมฐานธรรมชาติแสดงได้ดังสมการ (3.48)

$$\ln\left(\frac{1}{1-Y}\right) = \frac{y}{s} \tag{3.48}$$

เมื่อเปรียบเทียบสมการ (3.48) กับสมการ (3.41) และสมการ (3.42) จะได้

$$\zeta = g(y) = y \tag{3.49}$$

$$\eta = h(Y) = \ln\left(\frac{1}{1-Y}\right) \tag{3.50}$$

 $a = \frac{1}{s}$ b = 0(3.51)

เมื่อแทนสมการ (3.49) – สมการ (3.51) จะได้ฟังก์ชันการแจกแจงการสะสมพาเรโตทั่วไปในรูป แบบสมการเส้นตรงแสดงได้ดังสมการ (3.52)

$$\eta = a\zeta = \frac{y}{s} \tag{3.52}$$

ถ้าหากเปรียบเทียบการประมาณค่าปัจจัยต่างๆ ของฟังก์ชันการแจกแจงการสะสมของ ทฤษฎีค่าสุดขีด (EVT) ด้วยกรรมวิธีการประมาณค่าความควรจะเป็นสูงสุด (MLE) กับกรรมวิธี กระดาษความน่าจะเป็น (probability paper) จะสังเกตเห็นว่ากรรมวิธีการประมาณค่าความควร จะเป็นสูงสุดนั้นสามารถประมาณค่าปัจจัยได้มากกว่ากรรมวิธีกระดาษความน่าจะเป็น แต่จะมี ความซับซ้อนในการคำนวณมากกว่ากรรมวิธีกระดาษความน่าจะเป็น

3.4 ตัวเลขสัญญาณรบกวน (noise figure)

ระดับสัญญาณรบกวนเป็นปัจจัยสำคัญที่จะระบุว่าสถานที่ใดสามารถที่จะจัดตั้งเป็น สถานทดสอบแบบกลางแจ้งได้ โดยค่าระดับสัญญาณรบกวนจะเป็นกลุ่มตัวอย่างประชากรที่อยู่ใน รูปตัวเลขสัญญาณรบกวน (noise figure) [21] แสดงได้ดังสมการ (3.53)

$$F_a = 10\log_{10} f_a \tag{3.53}$$

จากสมการ (3.53) f_a คือ ตัวประกอบสัญญาณรบกวน (noise factor) สามารถคำนวณได้จาก สมการ (3.54)

$$f_a = \frac{p_n}{kT_o B} \tag{3.54}$$

โดย p_n คือ ค่ากำลังของระดับสัญญาณรบกวน, วัตต์

k คือ ค่าคงที่โบลตซ์แมน มีค่าเท่ากับ $1.38 imes 10^{-23}~J/K$

B คือ แบนด์วิดท์สัญญาณรบกวน, Hz

 T_o คือ อุณหภูมิอ้างอิง มีค่าเท่ากับ $288\,K$

เมื่อพิจารณาค่ากำลังสัญญาณรบกวน ณ สายอากาศรับสามารถคำนวณได้จากสูตรการส่งผ่าน ของฟรีสแสดงได้ดังสมการ (3.55)

$$p_n = S_n \times A_m$$

$$p_n = S_n \cdot G_r \frac{\lambda^2}{4\pi} \tag{3.55}$$

 A_m เป็นขนาดของช่องเปิดประสิทธิผลของสายอากาศภาครับมีค่าเท่ากับ $G_r \frac{\lambda^2}{4\pi}$ เมื่อ G_r คือ อัตราขยายของสายอากาศรับ ถ้าหากแทน f_a จากสมการ (3.51) ลงในสมการ (3.50) จะเขียนตัว เลขสัญญาณรบกวน ใหม่แสดงได้ดังสมการ (3.56)

$$F_a = P_n + 204 - 10\log_{10}B \tag{3.56}$$

โดย $P_{_n}$ คือ ค่ากำลังของระดับสัญญาณรบกวนในหน่วย dB

การระบุตัวประกอบสัญญาณรบกวนนั้นจะพิจารณาจากค่าเฉลี่ยกำลังสัญญาณรบกวน ซึ่งเป็นตัวแทนของกลุ่มตัวอย่างส่วนมากหรือกลุ่มตัวอย่างที่อยู่ในบริเวณส่วนกลางของการแจก แจงค่ากำลังเฉลี่ยสัญญาณรบกวนจะเป็นตัวแทนของกลุ่มตัวอย่างได้ดีก็ต่อเมื่อการแจกกแจงกำลัง สัญญาณรบกวนมีลักษณะสมมาตรหรือเป็นการแจกแจงปรกติ แต่ในบางครั้งอาจเกิดกรณีที่ค่า กำลังสัญญาณรบกวนอยู่ในบริเวณหางของการแจกแจงหรือที่เรียกว่าค่าสุดขีด (มีค่ามากกว่า กำลังเฉลี่ย) ถ้าค่าระดับสัญญาณรบกวนสุดขีดนี้มีค่าเกินกว่ามาตรฐาน CISPR 16-1 [2] กำหนด จะทำให้การทดสอบบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าด้วยการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเกิดข้อผิดพลาด ได้ดังนั้นค่ากำลังสัญญาณรบกวนที่เป็นค่าสุดขีดจึงมีนัยสำคัญต่อการจัดตั้งสถานทดสอบแบบ กลางแจ้ง การระบุค่ากำลังของระดับสัญญาณรบกวนสุดขีดนั้นสามารถวิเคราะห์ได้จากทฤษฎีค่า สุดขีดซึ่งสามารถคำนวณได้จากสมการ (3.27) หรือสมการ (3.34) ขึ้นอยู่กับวิธีการนิยามค่าสุดขีด เมื่อได้ค่ากำลังสัญญาณรบกวนที่เป็นค่าสุดขีดแล้วก็นำค่ากำลังนี้ไปคำนวณตัวเลขสัญญาณ รบกวนแสดงได้ดังสมการ (3.57)

$$F_{a}^{GEV,GPD} = P_{a}^{GEV,GPD} + 204 - 10\log_{10} B$$

(3.57)

โดย

F_a^{GEV} คือ ตัวเลขสัญญาณรบกวนสุดขีดกรณี GEV
 F_a^{GPD} คือ ตัวเลขสัญญาณรบกวนสุดขีดกรณี GPD
 P_n^{GEV} คือ ค่ากำลังของระดับสัญญาณรบกวนสุดขีดกรณี GEV
 P_n^{GPD} คือ ค่ากำลังของระดับสัญญาณรบกวนสุดขีดกรณี GPD

จากสมการ (3.57) สามารถคำนวณตัวเลขสัญญาณรบกวนที่เป็นค่าสุดขีดจากนั้นนำไป เปรียบเทียบกับค่าตัวเลขสัญญาณรบกวนที่กำหนดในมาตรฐาน CISPR 16-1 [2] ว่าเป็นไปตาม ข้อกำหนดหรือไม่

จากที่กล่าวมาในบทที่ 2 และบทที่ 3 เป็นการพิจารณาผลกระทบจากปรากฏการณ์คลื่น เลี้ยวเบนอันเนื่องมาจากระนาบดินมีขนาดจำกัดและค่าปัจจัยระดับสัญญาณรบกวนต่อการจัดตั้ง สถานทดสอบแบบกลางแจ้งตามลำดับ นอกจากผลกระทบจากค่าปัจจัยทั้งสองดังกล่าวแล้วยังมี ผลกระทบจากสิ่งกีดขวางที่อยู่ในบริเวณสถานทดสอบซึ่งรายละเอียดจะกล่าวถึงในบทถัดไป



สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ผลกระทบของสิ่งกีดขวางต่อการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง

ความนำ

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบการแพร่กระจายของคลื่นแม่เหล็ก ไฟฟ้าของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าในทางอุดมคตินั้นบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าจะจัดวางอยู่บนระนาบดินที่เป็น ตัวนำสมบูรณ์แบบที่มีขนาดใหญ่เป็นอนันต์และสถานทดสอบนั้นต้องเป็นพื้นที่ที่ปราศจากสิ่งกีด ขวาง (obstruction free area) เมื่อพิจารณาค่าสมรรถนะของสถานทดสอบหรือค่าลดทอนสถาน ทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว (NSA) จะมีคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าเพียงสองวิถีเท่านั้นคือ คลื่นวิถีตรง และคลื่นหลายวิถีที่สะท้อนมาจากระนาบดิน แต่ถ้าหากบริเวณที่ใช้เป็นสถานทดสอบนั้นมีสิ่งกีด ขวางจะทำให้เกิดสนามแม่เหล็กไฟฟ้าวิถีไม่พึงประสงค์ซึ่งจะส่งผลกระทบต่อค่าสมรรถนะของ สถานทดสอบ ผลกระทบจากสนามแม่เหล็กไฟฟ้าดังกล่าวสามารถลดได้โดยมี 2 วิธี วิธีแรกคือ ประตูเวลาโดยวิธีนี้ต้องใช้อุปกรณ์ที่สามารถวิเคราะห์ในอาณาจักรเวลาได้เพื่อกรองคลื่นที่มาจาก หลายวิถีออกไป และวิธีที่สองคือ การใช้รั้วสะท้อน (diffraction fence) คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้า เพื่อ เปลี่ยนทิศทางการแพร่กระจายของคลื่นหลายวิถี ทำให้คลื่นหลายวิถีนี้ไม่ส่งผลกระทบต่อค่า สมรรถนะของสถานทดสอบและผลการตรวจวัดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจาก บริภัณฑ์ทางไฟฟ้า รายละเอียดการพิจารณาจะกล่าวถึงในหัวข้อ 4.1 และหัวข้อ 4.2 ตามลำดับ ดังต่อไปนี้

4.1 การลดผลกระทบคลื่นหลายวิถีด้วยกรรมวิธีการกรองทางเวลา

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งตามที่มาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR16-1 [2] กำหนดนั้นต้องการสถานทดสอบที่มีบริเวณกว้างและปราศจากสิ่งกีดขวาง โดยพื้นที่ดังกล่าว สามารถพิจารณาได้จากตาราง 2.1 – ตาราง 2.4 ถ้าหากบริเวณที่ใช้เป็นสถานทดสอบมีสิ่งกีด ขวางจะทำให้เกิดสนามแม่เหล็กไฟฟ้าวิถีไม่พึงประสงค์แสดงได้ดังรูป 4.1



รูป 4.1 การวางตำแหน่งของบริภัณฑ์ทดสอบกับสายอากาศรับ, คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าหลายวิถี ที่มายังสายอากาศภาครับ และตัวอย่างการวางตำแหน่งของตัวสะท้อนคลื่น

จากรูป 4.1 จะสังเกตเห็นว่าคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าวิถีที่เดินทางเป็นระยะทาง r และ $r + L_1$ นั้นเป็นคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่ต้องการในการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง โดยคลื่นแม่เหล็ก ไฟฟ้านี้จะมาถึงมาถึงสายอากาศรับ ณ เวลา t_1 และ t_2 ตามลำดับ ส่วนคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าวิถีที่ เดินทางเป็นระยะทาง $r + L_2$ นั้นเป็นคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่ไม่พึงประสงค์โดยคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้านี้ จะมาถึงมาถึงสายอากาศรับ ณ เวลา t_3 แสดงได้ดังรูป 4.2



ถ้าหากต้องการลดผลกระทบจากคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่ไม่พึงประสงค์นี้ด้วยกรรมวิธี ประตูเวลา (time domain gating) สามารถกระทำได้โดยเริ่มจากแปลงสัญญาณในอาณาจักร ทางความถี่ (frequency domain) ให้เป็นสัญญาณในอาณาจักรทางเวลา (time domain) แล้ว จากนั้นใช้กรรมวิธีประตูเวลาเพื่อกรองสัญญาณในช่วงเวลาที่ต้องการออกมาซึ่งในการจัดตั้งสถาน ทดสอบแบบกลางแจ้งช่วงเวลาดังกล่าวก็คือ ช่วงเวลาที่คลื่นวิถีตรงและวิถีสะท้อนจากระนาบดิน มาถึงสายอากาศรับ เมื่อใช้กรรมวิธีประตูแล้วก็จะได้คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าวิถีที่ต้องการแต่สัญญาณ ดังกล่าวยังอยู่ในอาณาจักรเวลาจากนั้นแปลงส์ญญาณให้กลับไปอยู่ในอาณาจักรทางความถี่จะ ได้คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าวิถีที่ต้องการ สามารถแสดงขั้นตอนการวิเคราะห์ได้ดังรูป 4.3



จากรูป 4.3 ก) การแปลงสัญญาณในอาณาจักรทางความถี่ไปเป็นสัญญาณในอาณาจักร ทางเวลาได้โดยผ่านผลการแปลงฟูริเยร์ (Fourier transform) ของพังก์ชัน *G*(*f*) แสดง ดังสมการ 4.1 [31]

$$g(t) = \int_{-\infty}^{\infty} G(f) e^{j2\pi f t} df$$
(4.1)

โดย g(t) คือ สัญญาณในอาณาจักรทางเวลา

G(f) คือ สัญญาณในอาณาจักรทางความถึ่

เมื่อแปลงสัญญาณในอาณาจักรทางความถี่เป็นสัญญาณในอาณาจักรทางเวลาแล้วขั้นตอนต่อไป คือการใช้กรรมวิธีประตูเวลา [32] แสดงดังรูป 4.3 ข) ซึ่งกรรมวิธีประตูเวลานั้นทำหน้าที่เปรียบ เสมือนวงจรกรองทางเวลาสามารถเขียนฟังก์ชันแสดงได้ดังสมการ (4.2)

$$h(t_g) = \begin{cases} 1 & if \quad t_1 \le t_g \le t_2 \\ 0 & otherwise \end{cases}$$
(4.2)

โดย t_g คือ ความกว้างช่วงเวลาของประตูเวลา

- t₁ คือ เวลาที่สัญญาณวิถีตรงมาถึงสายอากาศรับ
- t₂ คือ เวลาที่สัญญาณวิถีสะท้อนระนาบดินมาถึงสายอากาศรับ

ถ้าหากแปลงสัญญาณทางเวลาที่ผ่านกรรมวิธีการกรองทางเวลาแสดงดังรูป 4.3 ค) ให้อยู่ใน อาณาจักรทางความถี่แสดงได้ดังรูป 4.3 ง) และสามารถเขียนแสดงฟังก์การวิเคราะห์ได้ดังสมการ (4.3)

$$G_{gate}(f) = \int_{-\infty}^{\infty} g_{gate}(t) \cdot h(t) \cdot e^{-j2\pi f t} dt$$
(4.3)

โดย $G_{gate}(f)$ คือ สัญญาณในอาณาจักรทางความถี่ที่ได้จากกรรมวิธีประตูเวลา $g_{gate}(t)$ คือ สัญญาณในอาณาจักรทางเวลาที่ได้จากกรรมวิธีประตูเวลา

การผลผลกระทบจากคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าวิถีไม่พึงประสงค์นอกจากจะใช้กรรมวิธีประตู เวลาแล้วยังสามารถใช้รั้วสะท้อนคลื่นได้ซึ่งจะกล่าวถึงในหัวข้อถัดไป

4.2 การลดผลกระทบคลื่นหลายวิถีด้วยรั้วสะท้อนคลื่น

การใช้รั้วสะท้อน (diffraction fence) [33] คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าเพื่อเปลี่ยนทิศทางการแพร่ กระจายของคลื่นหลายวิถีทำให้คลื่นหลายวิถีนี้ไม่ส่งผลกระทบต่อผลการตรวจวัดคลื่นแม่เหล็ก ไฟฟ้าที่แพร่กระจายออกจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าแสดงดังรูป 4.1 ถ้าหากบริเวณที่ใช้ในการจัดตั้ง สถานทดสอบเพื่อการทดสอบแบบกลางแจ้งนั้นได้รับสัญญาณรบกวนที่เกิดจากมนุษย์สร้างขึ้น เช่น สัญญาณวิทยุโทรทัศน์, สัญญาณโทรศัพท์เคลื่อนที่ เป็นต้น การใช้รั้วสะท้อนคลื่นก็อาจเป็น แนวทางหนึ่งที่จะช่วยลดผลกระทบจากคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าไม่พึงประสงค์ได้แต่การใช้รั้วสะท้อน คลื่นนั้น อาจจะกำจัดคลื่นวิถีไม่พึงประสงค์ที่สะท้อนมาจากสิ่งกีดขวางในบริเวณทดสอบได้แต่ อาจทำให้เกิดปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่ขอบของรั้วสะท้อนคลื่นมายังสายอากาศรับได้ ซึ่ง ปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่ขอบนี้ก็จะเป็นคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าวิถีไม่พึงประสงค์โดยจะต้องไม่ส่ง ผลกระทบต่อค่าสมรรถนะของสถานทดสอบ หรือถ้าหากส่งผลกระทบต่อค่าสมรรถนะของสถาน ทดสอบก็ต้องอยู่ในขอบเขตตามที่มาตรฐาน CISPR 16-1 [2] กำหนด

รั้วสะท้อนคลื่นนั้นอาจสร้างมาจากวัสดุที่เป็นตัวนำสมบูรณ์และมีลักษณะเป็นแผ่นเรียบ แต่การสร้างรั้วสะท้อนคลื่นในลักษณะนี้จะต้องใช้ค่าใช้จ่ายในการสร้างสูง แนวทางหนึ่งที่สามารถ ลดค่าใช้จ่ายในการสร้างลงได้คือการสร้างรั้วสะท้อนคลื่นที่มีลักษณะเป็นกริดโดยระยะห่าง ระหว่างช่องกริดที่สามารถสะท้อนคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าได้ดีคือ หนึ่งส่วนสิบของค่าความยาวคลื่น [33]

จากที่กล่าวมาข้างต้นจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อทดสอบความสามารถปรากฏ ร่วมกันได้เชิงแม่เหล็กไฟฟ้านั้นไม่สามารถกระทำในภาวะอุดมคติได้เนื่องมาจากสาเหต 3 ประการ ประการแรก คือ ระดับของสัญญาณรบกวน ส่วนประการที่สอง คือ ขนาดของระนาบดินที่มีขนาด จำกัด และประการที่สาม คือ สิ่งกีดขวางที่อยู่ในสถานทดสอบ ดังที่กล่าวมาในบทที่ 2, บทที่ 3 และบทที่ 4 ตามลำดับ ซึ่งในวิทยานิพนธ์นี้จะพิจารณาศึกษาผลกระทบจากสาเหตดังกล่าวไว้ใน บทผลการวิเคราะห์ที่จะกล่าวต่อไป

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ผลการวิเคราะห์และแนวทางการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง

ความนำ

ในบทนี้ได้กล่าวถึงผลการวิเคราะห์ปรากฏการณ์เลี้ยวที่ขอบและปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ มุมของระนาบดินขนาดจำกัดต่อค่าสมรรถนะของสถานทดสอบหรือค่าลดทอนสถานทดสอบที่ ปรับบรรทัดฐานแล้วที่ได้วิเคราะห์ในบทที่ 2 โดยวิเคราะห์กรณีขนาดระนาบดินของมาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และมาตรฐาน CISPR 16-1 [2] และในกรณีขนาดระนาบดินที่มีขนาดเล็กกว่า ตามที่กำหนดในมาตรฐานทั้งสองดังกล่าว และกล่าวถึงแนวทางการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลาง แจ้งโดยจะศึกษาผลกระทบจากระดับสัญญาณที่เป็นค่าสุดขีดที่เป็นค่าปัจจัยบ่งชี้ว่าความถี่ใด สามารถใช้ทดสอบโดยการจัดตั้งสถานทดสอยแบบกลางแจ้งแบบเบื้องต้นได้ และผลกระทบจาก คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าวิถีไม่พึงประสงค์ซึ่งผลกระทบดังกล่าวสามารถลดได้โดยกรรมวิธีประตูเวลา

หัวข้อแรกที่จะกล่าวถึงการตรวจสอบระเบียบวิธีที่ใช้วิเคราะห์ หัวข้อที่สองจะกล่าวถึงผล กระทบจากปรากฏการณ์เลี้ยวที่ขอบและปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่มุมของระนาบดิน หัวข้อที่สาม จะกล่าวถึงผลกระทบจากระดับสัญญาณรบกวน หัวข้อที่สี่จะกล่าวถึงการลดผลกระทบของสิ่งกีด ขวางต่อค่าสมรรถนะของสถานทดสอบด้วยกรรมวิธีประตูเวลา และหัวข้อสุดท้ายจะกล่าวถึงแนว ทางการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อทดสอบความสามารถปรากฏร่วมกันได้เชิงแม่เหล็ก ไฟฟ้าเบื้องต้นรายละเอียดในแต่ละเรื่องซึ่งแยกเป็นหัวข้อตามที่แสดงไว้ข้างต้นมีดังนี้

5.1 การตรวจสอบระเบียบวิธีที่ใช้วิเคราะห์

เพื่อให้เห็นว่าขั้นตอนการวิเคราะห์ด้วยระเบียบวิธีผสมผสานนั้นมีความถูกต้องในเกณฑ์ที่ เชื่อถือได้ วิทยานิพนธ์นี้จึงได้เปรียบเทียบผลการวิเคราะห์กับงานวิจัยของ Gary A. Thiele [11] ซึ่งได้วิเคราะห์สายอากาศโมโนโพล (monopole) บนระนาบดินขนาดจำกัดรูปสี่เหลี่ยมจัตุรัสขนาด *d* ต่อค่าความยาวคลื่นและขนาดของเส้นผ่านศูนย์กลางของสายอากาศมีค่าเท่ากับ 0.0072 เท่า ของค่าความยาวคลื่นโดยระเบียบวิธีผสมผสานที่ใช้วิเคราะห์คือวิธีโมเมนต์ร่วมกับทฤษฏีการเลี้ยว เบนเชิงเรขาคณิต (Geometrical Theory of Diffraction, GTD) เพื่อคำนวณหาค่าความต้านทาน ด้านเข้า (input resistance) ของสายอากาศโมโนโพลแสดงผลการวิเคราะห์ได้ดังรูป 5.1



รูป 5.1 เปรียบเทียบผลการคำนวณค่าความต้านทานด้านเข้าของสายอากาศโมโนโพล เมื่อวางอยู่บนระนาบดินขนาดต่างๆ

เมื่อเปรียบเทียบผลการวิเคราะห์ค่าความต้านทานด้านเข้าของสายอากาศโมโนโพลที่วางอยู่ บนระนาบดินขนาดต่างๆ ในงานวิจัยของ Gary A. Thiele [11] พบว่าผลที่ได้จากการวิเคราะห์ใน วิทยานิพนธ์นี้มีแนวโน้มใกล้เคียงกัน แต่จะมีความคาดเคลื่อนยกระดับเฉลี่ยประมาณ 5 โอห์ม

5.2 ผลกระทบจากปรากฏการณ์เลี้ยวที่ขอบและที่มุมของระนาบดินต่อค่าลดทอนสถาน ทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว

5.2.1 ผลการคำนวณ

เนื่องจากการทดสอบแบบการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งนั้นมีการทดสอบที่ระยะต่างๆ แต่ละระยะทดสอบนั้นมีขนาดระนาบดินขนาดต่างๆ ขึ้นอยู่กับระยะทดสอบนั้น การวิเคราะห์ผล กระทบจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ขอบและปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่มุมอันเนื่องมาจาก ระนาบดินขนาดจำกัดต่อค่าสมรรถนะของสถานทดสอบนั้นจะแบ่งการวิเคราะห์เป็นสามกรณีตาม ระยะทดสอบคือ กรณีแรกระยะทดสอบ 3 เมตร กรณีที่สองระยะทดสอบ 10 เมตร และกรณีที่สาม ระยะทดสอบ 30 เมตร โดยทั้งสามกรณีจะวิเคราะห์ค่าสมรรถนะของสถานทดสอบทั้งกรณีที่ใช้โต๊ะ หมุนในการทดสอบและกรณีที่ไม่ใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ (บริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่) เมื่อ สายอากาศส่งกับสายอากาศรับวางตัวอยู่ในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่งและโพลาไรเซชันแนวราบ ใน การหาผลกระทบต่อค่าสมรรถนะของสถานทดสอบเนื่องจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ขอบและ ปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่มุมสามารถวิเคราะห์ด้วยระเบียบวิธีผสมผสานแสดงดังหัวข้อ 2.3 โดยทำ การเปรียบเทียบกับการวิเคราะห์ด้วยระเบียบวิธีในมาตรฐาน CISPR 16-1 [2] แสดงดังหัวข้อ 2.1 ซึ่งผลการคำนวณค่าสมรรถนะของสถานทดสอบแสดงได้ตามลำดับดังต่อไปนี้

<u>กรณีที่ 1</u> ผลกระทบของระนาบดินขนาดจำกัดต่อค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว เมื่อระยะทดสอบ 3 เมตร

การพิจารณาค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วเมื่อสายอากาศวางอยู่ในแนวโพลา ไรเซชันแนวดิ่งและใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ ตามมาตรฐาน CISPR 16-1 [2] จะกำหนดให้สาย อากาศส่งสูง 2.75 เมตร และสายอากาศรับมีความสูงอยู่ในช่วง 1-4 เมตร แต่ถ้าหากสายอากาศ วางอยู่ในแนวโพลาไรเซชันแนวราบกำหนดให้สายอากาศส่งสูง 2.00 เมตร ส่วนความสูงสาย อากาศรับจะเหมือนกับกรณีสายอากาศวางอยู่ในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่ง สามารถแสดงผลการ คำนวณค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วได้ดังรูป 5.2 ถึง รูป 5.4 ตามลำดับ



รูป 5.2 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 3 เมตร,โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



รูป 5.3 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



ที่ระยะห่าง 3 เมตร,โพลาไรเซชันแนวราบ



รูป 5.5 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ

จากรูป 5.2 และรูป 5.4 จะสังเกตเห็นว่ากรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซชัน แนวราบจะมีค่า NSA แกว่งตัวมากกว่ากรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่งเมื่อ ระนาบดินขนาดเท่ากับ 6×5.2 ตารางเมตร (CISPR 16-1 [2]) และระนาบดินขนาดเท่ากับ 12.25 ×11.89 ตารางเมตร (ANSI [1]) ซึ่งมีสาเหตุมาจากสายอากาศส่งที่วางตัวในแนวโพลาไรเซชัน แนวราบนั้นมีความสูงน้อยกว่ากรณีสายอากาศส่งที่วางตัวในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่งดังกล่าวมา แล้ว ดังนั้นจึงทำให้ค่า NSA กรณีสายอากาศส่งที่วางตัวในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่งดังกล่าวมา แล้ว ดังนั้นจึงทำให้ค่า NSA กรณีสายอากาศวงชัวในแนวโพลาไรเซชันแนวราบจะได้รับผล กระทบจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ขอบและจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่มุมมากกว่ากรณีสาย อากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่ง การแกว่งตัวของค่า NSA ในกรณีระนาบดินขนาดจำกัด ที่ปรากฏดังรูป 5.2 และรูป 5.4 นั้นสามารถอธิบายได้ว่าเกิดมาจากวัฏภาคของคลื่นเลี้ยวเบนที่ ขอบและคลื่นเลี้ยวเบนที่มุมในแต่ละความถี่เคลื่อนที่มายังสายอากาศรับนั้นมีค่าไม่เท่ากัน เนื่อง จากระยะทางเมื่อเทียบกับค่าความยาวคลื่นนั้นแตกต่างกันเมื่อความถี่แตกต่างกันจึงทำให้เกิดการ แทรกสอดของคลื่น ณ สายอากาศรับมีทั้งแบบเสริมและแบบหักล้างกันดังนั้นจึงเป็นสาเหตุทำให้ ค่า NSA ของระนาบดินขนาดจำกัดมีการแกว่งตัว

จากรูป 5.3 จะสังเกตเห็นว่ากรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่งจะมีค่าผล ต่างสูงสุดของค่า NSA ที่พิจารณาตามระเบียบวิธีมาตรฐาน CISPR 16-1 กับค่า NSA ที่พิจารณา ด้วยระเบียบวิธีผสมผสาน เมื่อระนาบดินขนาด 6×5.2 ตารางเมตร และระนาบดินขนาด 12.25× 11.89 ตารางเมตร มีค่าเท่ากับ 1.65 dB ณ ความถี่ 70 MHz, 1.52 dB ณ ความถี่ 170 MHz ตาม ลำดับ ในทำนองเดียวกันจากรูป 5.5 จะสังเกตเห็นว่ากรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซชัน แนวราบจะมีค่าความแตกต่าง NSA เท่ากับ 7.06 dB ณ ความถี่ 60 MHz, 2.46 dB ณ ความถี่ 90 MHz เมื่อระนาบดินขนาด 6×5.2 ตารางเมตร และระนาบดินขนาด 12.25×11.89 ตารางเมตร ตามลำดับ

ถ้าหากลดขนาดระนาบดินให้มีขนาดเล็กกว่าตามที่มาตรฐาน CISPR 16-1 [2] กำหนด โดยขนาดระนาบดินตัวอย่างคือ 3×5 ตารางเมตร, 4×5 ตารางเมตรและ 5×5 ตารางเมตร ค่า NSA และผลต่างของค่า NSA เมื่อเทียบกับค่า NSA ของมาตรฐาน CISPR 16-1 แสดงได้ดัง รูป 5.6 - รูป 5.9 ตามลำดับ





รูป 5.7 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



ที่ระยะห่าง 3 เมตร,โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ





รูป 5.9 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกล้างแจ้งเพื่อทดสอบบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าที่มีขนาดใหญ่จะไม่ สะดวกที่จะจัดตั้งบริภัณฑ์ทางไฟฟ้านั้นบนโต๊ะหนุน ดังนั้นในการทดสอบจึงทำการเคลื่อนย้ายสาย อากาศรับรอบบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าทดสอบแทนการทดสอบแบบใช้โต๊ะหมุน เมื่อพิจารณาระนาบดิน จะได้ว่ามีรูปร่างเป็นสี่เหลี่ยมจัตุรัสซึ่งมีขนาดแสดงได้ดังตาราง 2.4 ค่าสมรรถนะของสถานทดสอบ แต่ละสถานที่มีขนาดต่างกันโดยสายอากาศวางตัวในโพลาไรเซชันแนวดิ่งและโพลาไรเซชันแนว ราบเมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่ โดยความสูงสายอากาศส่งและสายอากาศรับจะเหมือนกับ กรณีใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ แสดงได้ดังรูป 5.10 – รูป 5.13

จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูป 5.11 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่





รูป 5.13 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 3 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่

จากตาราง 5.1 จะสังเกตเห็นว่าระนาบดินขนาด 3×5 ตารางเมตรนั้นมีค่าผลต่างของค่า NSA เมื่อเทียบกับค่า NSA ของมาตรฐาน CISPR 16-1 นั้นมีความแตกต่างมากที่สุด เนื่องมาจาก ระนาบดินขนาดดังกล่าวนั้นมีขนาดเล็กที่สุดทำให้ได้รับผลกระทบจากปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่ ขอบและปรากฏการณ์เลี้ยวเบนที่มุมมากที่สุด แต่ค่าความแตกต่างที่มีค่าสูงที่สุดนั้นยังอยู่ใน ขอบเขตตามที่มาตรฐาน CISPR 16-1 กำหนดกล่าวคือมีค่าไม่เกิน ±4 dB โดยพื้นที่ระนาบดินนั้น คิดเป็นร้อยละ 48.08 % เมื่อเทียบกับพื่นที่ที่มาตรฐาน CISPR 16-1 กำหนด โดยสามารถคำนวณ ได้จากสมการ (5.1)

$$Area\% = \frac{A}{A_{CISPR}} \times 100 \tag{5.1}$$

โดย A คือ พื้นที่ระนาบดิน A_{CISPR} คือ พื้นที่ระนาบดินที่กำหนดตามมาตรฐาน CISPR 16-1

ตาราง 5.1 ค่าขนาดความแ <mark>ต</mark> ก	ต่างสูงสุดของค่า NSA	<mark>ง กรณี CIS</mark> PR 16	-1 กับกรณีระน	าบดินขนาด
ต่างๆ และพื้นที่(%)) ณ ระยะทดสอบ 3 เม	រឲាទ		

ขนาดระนาบดิน	ขนาดความ <mark>แตกต่างสูงสุด</mark>		<mark>ค</mark> วามแตกต่างสูงสุดของค่า		พื้นที่
(ตารางเมตร)	ของค่า NSA (dB)		NSA ณ ความถี่ (MHz)		(%)
	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	
	แนวดิ่ง	แนวราบ	แนวดิ่ง	แนวราบ	
3×5	1.69	2.39	30	320	48.08
4×5	1.54	3.47	390	320	64.10
5×5	1.54	4.68	270	160	-
7.61×7.61	1.91	3.93	50	60	-
(ANSI)	01 11 1				

และจะสังเกตเห็นจากตาราง 5.1 ว่าถ้าหากจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งโดยบริภัณฑ์ทดสอบ อยู่ประจำที่จะใช้ระนาบดินขนาด 7.61×7.61 ตารางเมตร ตามที่มาตรฐาน ANSI [1] กำหนดนั้นมี ค่าสมรรถนะสถานทดสอบที่มีค่าแตกต่างสูงสุดไม่เกิน ±4 dB ทั้งกรณีโพลาไรเซชันแนวดิ่งและ โพลาไรเซชันแนวราบเมื่อเทียบกับกรณี CISPR 16-1 [2] <u>กรณีที่ 2</u> ผลกระทบของระนาบดินขนาดจำกัดต่อค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว เมื่อระยะทดสอบ 10 เมตร

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเมื่อระยะทดสอบ 10 เมตร ในกรณีสายอากาศวาง ในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่งกำหนดให้ความสูงของสายอากาศส่งเท่ากับ 2.75 เมตร และสาย อากาศรับมีความสูงอยู่ในช่วง 1-4 เมตร ส่วนสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซชันแนวราบจะ กำหนดให้เท่ากับ 2.00 เมตร ซึ่งมีความสูงที่ต่ำกว่ากรณีสายอากาศวางตัวในแนวแนวโพลาไรเซ-ชันแนวดิ่ง โดยความสูงของสายอากาศรับจะมีค่าเท่ากับในกรณีสายอากาศวางตัวอยู่ให้ในแนวโพ ลาไรเซชันแนวดิ่งคือ ความสูงอยู่ในช่วง 1-4 เมตร ต่อไปสามารถแสดงผลการคำนวณค่าลดทอน สถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้วหรือค่าสมรรถนะของสถานทดสอบได้ดังรูป 5.14 ถึง รูป 5.17 ตามลำดับ



รูป 5.14 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 10 เมตร,โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



รูป 5.15 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



รูป 5.16 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 10 เมตร,โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ


รูป 5.17 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ

จากรูป 5.14 – รูป 5.15 จะสังเกตเห็นว่าค่า NSA กรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซ ชันแนวราบจะมีการแกว่งตัวมากกว่ากรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่ง เช่น ระนาบดินขนาด 16.92×13.71 ตารางเมตร กรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซชันแนวราบ จะการแกว่งตัวของค่า NSA อยู่ในช่วง 3.39 dB ถึง –3.12 dB ส่วนกรณีสายอากาศวางตัวในแนว โพลาไรเซชันแนวดิ่งมีการแกว่งตัวของค่า NSA อยู่ในช่วง 0.23 dB ถึง –1.66 dB

ถ้าหากลดขนาดระนาบดินให้มีขนาดเล็กกว่าตามที่มาตรฐาน CISPR 16-1 [2] กำหนด โดยขนาดระนาบดินตัวอย่างคือ 10×5 ตารางเมตร, 10×6 ตารางเมตรและ 10×7 ตารางเมตร กรณีใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ ค่า NSA และผลต่างของค่า NSA เมื่อเทียบกับค่า NSA ของมาตร ฐาน CISPR 16-1 แสดงได้ดังรูป 5.18 - รูป 5.21 ตามลำดับ



ที่ระยะห่าง 10 เมตร,โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



รูป 5.19 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ





รูป 5.21 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ

จากรูป 5.18 – รูป 5.19 จะสังเกตเห็นว่ากรณีระนาบดินขนาด 10×5 ตารางเมตร, 10×6 ตารางเมตรและ 10×7 ตารางเมตร กรณีใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบเมื่อสายอากาศวางตัวในโพลา-ไรเซชันแนวดิ่งมีการแกว่งตัวอยู่ในช่วง 0.80 dB ถึง –2.57 dB, 0.67 dB ถึง –2.58 dB และ 0.63 dB ถึง –2.57 dB ตามลำดับ ส่วนรูป 5.20 – รูป 5.21 เป็นกรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไร-เซชันแนวราบ โดยมีการแกว่งตัวของค่า NSA กรณีระนาบดินขนาด 10×5 ตารางเมตร, 10×6 ตา รางเมตรและ 10×7 ตารางเมตร อยู่ในช่วง 0.76 dB ถึง –2.41 dB, 0.30 dB ถึง –2.44 dB และ 0.3 dB ถึง –2.69 dB ตามลำดับ

การจักตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง ณ ระยะทดสอบ 10 เมตร เมื่อไม่ใช้โต๊ะหมุนในการ ทดสอบหรือกล่าวอีกนัยคือบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่ โดยขนาดระนาบที่ใช้ในการจัดตั้งสถาน ทดสอบที่ระยะทดสอบนี้คือ 13.42×13.42 ตารางเมตร ซึ่งขนาดระนาบดินนี้เป็นไปตามที่มาตร-ฐาน ANSI [1] กำหนด และระนาบดินขนาด 10×10 ตารางเมตร ซึ่งเป็นระนาบดินขนาดเล็กกว่า ตามที่มาตรฐาน ANSI กำหนด ค่า NSA และผลต่างของค่า NSA เมื่อเทียบกับค่า NSA ของมาตร ฐาน CISPR 16-1 ทั้งกรณีสายอากาศวางตัวในโพลาไรเซชันแนวดิ่งและโพลาไรเซชันแนวราบ แสดงได้ดังรูป 5.22 - รูป 5.25 ตามลำดับ



โพลาไรเซชันแนวดิ่ง, เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่



รูป 5.23 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง, เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่



ที่ระยะห่าง 10 เมตร,โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่





รูป 5.25 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 10 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่

ตาราง 5.2 ค่าขนาดความแตกต่างสูงสุดของค่า NSA กรณี CISPR 16-1 กับกรณีระนาบดินขนาด ต่างๆ และพื้นที่(%) ณ ระยะทดสอบ 10 เมตร

ขนาดระนาบดิน	ขนาดความเ	เตกต่างสูงสุด	ความแตกต่า	งสูงสุดของค่า	สื้นที่
(ตารางเมตร)	ของค่า NSA (dB)		NSA ณ ความถี่ (MHz)		(%)
	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	
	แนวดิ่ง	แนวราบ	แนวดิ่ง	แนวราบ	
10×5	2.57	2.41	600	40	14.43
10×6	2.58	2.44	580	30	17.32
10×7	2.57	2.69	600	30	20.20
10×10	2.49	5.97	830	60	-
13.42×13.42	2.57	2.40	940	30	45.02
(ANSI)					

จากตาราง 5.2 จะสังเกตเห็นว่าระนาบดินขนาด 10×5 ตารางเมตร เป็นระนาบดินขนาด เล็กที่สุดที่มีค่าผลต่างของค่า NSA เมื่อเทียบกับค่า NSA ของมาตรฐาน CISPR 16-1 [2] นั้นมี ความแตกต่างเท่ากับ 2.57 dB ในกรณีสายอากาศวางตัวในโพลาไรเซชันแนวดิ่ง และมีค่าเท่ากับ 2.41 dB ในกรณีสายอากาศวางตัวในโพลาไรเซชันแนวราบ ซึ่งค่าความแตกต่างทั้งสองดังกล่าวยัง
อยู่ในขอบเขตตามที่มาตรฐาน CISPR 16-1 กำหนดกล่าวคือมีค่าไม่เกิน ± 4 dB โดยอาศัยสมการ
(5.1) จะได้ว่าพื้นที่ระนาบดินนั้นคิดเป็นร้อยละ 14.43 %

จะสังเกตเห็นจากตาราง 5.2 ได้อีกว่าถ้าหากจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งโดย บริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่โดยใช้ระนาบดินขนาด 10×10 ตารางเมตร ซึ่งขนาดระนาบดินนี้จะมี ขนาดเล็กกว่าตามที่มาตรฐาน ANSI [1] และมาตรฐาน CISPR 16-1 [2] กำหนด ค่าสมรรถนะ สถานทดสอบที่มีค่าแตกต่างสูงสุดคือ 5.97 dB ณ ความถี่ 60 MHzในกรณีโพลาไรเซชันแนวราบ ซึ่งมีค่าเกิน ±4 dB เมื่อเทียบกับกรณี CISPR 16-1 [2] ทำให้ระนาบดินขนาดดังกล่าวไม่สามารถ ใช้ในการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลาง

<u>กรณีที่ 3</u> ผลกระทบของระนาบดินขนาดจำกัดต่อค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว เมื่อระยะทดสอบ 30 เมตร

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเมื่อระยะทดสอบเท่ากับ 30 เมตร ในกรณีสาย อากาศวางในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่งกำหนดให้ความสูงของสายอากาศส่งเท่ากับ 2.75 เมตร และสายอากาศรับมีความสูงอยู่ในช่วง 2 - 6 เมตร ส่วนสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซชันแนว ราบจะกำหนดให้เท่ากับ 2.00 เมตร ความสูงของสายอากาศรับจะมีค่าเท่ากับในกรณีสายอากาศ วางตัวอยู่ให้ในแนวโพลาไรเซชันแนวดิ่งคือ ความสูงอยู่ในช่วง 2 - 6 เมตร ซึ่งความสูงของสาย อากาศภาครับ ณ ระยะทดสอบ 30 เมตร ซึ่งช่วงความสูงนี้จะสูงกว่าช่วงความสูงเมื่อระยะทดสอบ เท่ากับ 3 เมตร และระยะทดสอบเท่ากับ 10 เมตร ต่อไปสามารถแสดงผลการคำนวณค่าลดทอน สถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว (NSA) หรือค่าสมรรถนะของสถานทดสอบได้ดังรูป 5.26 ถึง รูป 5.29 ตามลำดับ

สถาบนวทยบรการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูป 5.26 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 30 เมตร,โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



รูป 5.27 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



รูป 5.28 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดอนันต์และขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 30 เมตร,โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



รูป 5.29 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ

จากรูป 5.26 – รูป 5.29 จะสังเกตเห็นว่าค่า NSA กรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไร-เซขันแนวราบจะมีช่วงการแกว่งตัวมากกว่ากรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซขันแนวดิ่ง เช่น ระนาบดินขนาด 35.33×19.83 ตารางเมตร ซึ่งเป็นขนาดระนาบดินที่กำหนดโดยมาตรฐาน ANSI [1] ในกรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซขันแนวราบจะการแกว่งตัวของค่า NSA อยู่ในช่วง 3.98 dB ถึง –3.00 dB ส่วนกรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไรเซขันแนวดิ่งมีการแกว่งตัวของ ค่า NSA อยู่ในช่วง 0.28 dB ถึง –2.93 dB ถ้าหากสังเกตกรณีระนาบดินขนาด 60×51.96 ตาราง เมตร ซึ่งเป็นขนาดระนาบดินที่กำหนดโดยมาตรฐาน CISPR 16-1 [2] จะเห็นว่าค่า NSA นั้นไม่มี การแกว่งตัวหรือมีค่าที่ใกล้เคียงกับกรณีระนาบดินขนาดอนันต์เมื่อพิจารณาด้วยระเบียบวิธีผสม ผสานทั้งกรณีสายอากาศวางตัวในโพลาไรเซขันแนวดิ่งและโพลาไรเซขันแนวราบ เนื่องจากระนาบ ดินขนาด 60×51.96 ตารางเมตร เป็นระนาบดินขนาดใหญ่ทำให้ค่า NSA ได้รับผลกระทบไม่มาก นักจากปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่ขอบและปรากฏการณ์คลื่นเลี้ยวเบนที่มุม หรือสามารถเปรียบ ได้ว่าระนาบดินขนาด 60×51.96 ตารางเมตร ดังกล่าวเสมือนกับระนาบดินขนาดอนันต์

ถ้าหากลดขนาดระนาบดินให้มีขนาดเล็กกว่าตามที่มาตรฐาน CISPR 16-1 [2] กำหนด โดยขนาดระนาบดินตัวอย่างคือ 30×5 ตารางเมตร, 30×6 ตารางเมตรและ 30×7 ตารางเมตร กรณีใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ ค่า NSA และผลต่างของค่า NSA เมื่อเทียบกับค่า NSA ของมาตร ฐาน CISPR 16-1 แสดงได้ดังรูป 5.18 - รูป 5.21 ตามลำดับ





รูป 5.31 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



ที่ระยะห่าง 30 เมตร,โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ



รูป 5.33 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบ

จากรูป 5.30 – รูป 5.31 จะสังเกตเห็นว่ากรณีระนาบดินขนาด 30×5 ตารางเมตร, 30×6 ตารางเมตรและ 30×7 ตารางเมตร กรณีใช้โต๊ะหมุนในการทดสอบเมื่อสายอากาศวางตัวในโพลา-ไรเซชันแนวดิ่งมีการแกว่งตัวอยู่ในช่วง 0.39 dB ถึง –2.93 dB, 0.26 dB ถึง –2.88 dB และ 0.22 dB ถึง –2.90 dB ตามลำดับ ส่วนรูป 5.32 – รูป 5.33 เป็นกรณีสายอากาศวางตัวในแนวโพลาไร-เซชันแนวราบ โดยมีการแกว่งตัวของค่า NSA กรณีระนาบดินขนาด 30×5 ตารางเมตร, 30×6 ตารางเมตรและ 30×7 ตารางเมตร อยู่ในช่วง 1.12 dB ถึง –1.97 dB, 0.66 dB ถึง –2.00 dB และ 0.39 dB ถึง –2.25 dB ตามลำดับ

ถ้าหากบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้ง ณ ระยะ ทดสอบ 30 เมตร มีขนาดระนาบดินเท่ากับ 30.29×30.29 ตารางเมตร ซึ่งขนาดระนาบดินนี้เป็นไป ตามที่มาตรฐาน ANSI [1] กำหนด และระนาบดินขนาด 30×30 ตารางเมตร ซึ่งเป็นระนาบดิน ขนาดเล็กกว่าตามที่มาตรฐาน ANSI กำหนด ค่า NSA และผลต่างของค่า NSA เมื่อเทียบกับค่า NSA ของมาตรฐาน CISPR 16-1 ทั้งกรณีสายอากาศวางตัวในโพลาไรเซชันแนวดิ่งและโพลาไร-เซชันแนวราบแสดงได้ดังรูป 5.34 - รูป 5.37 ตามลำดับ





รูป 5.34 ผลการคำนวณ NSA กรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่



รูป 5.35 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวดิ่ง เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่





ที่ระยะห่าง 30 เมตร,โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่



รูป 5.37 ผลต่าง NSA กรณี CISPR 16-1 [2] กับระเบียบวิธีผสมผสานกรณีระนาบดินขนาดต่างๆ ที่ระยะห่าง 30 เมตร, โพลาไรเซชันแนวราบ เมื่อบริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่

ตาราง 5.3 ค่าขนาดความแตกต่างสูงสุดของค่า NSA กรณี CISPR 16-1 กับกรณีระนาบดินขนาด ต่างๆ และพื้นที่(%) ณ ระยะทดสอบ 30 เมตร

ขนาดระนาบดิน	ขนาดความเ	เตกต่างสูงสุด	ความแตกต่า	งสูงสุดของค่า	ส้นที่
(ตารางเมตร)	ของค่า N	ISA (dB)	NSA ณ คว	ามถี่ (MHz)	(%)
	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	
	แนวดิ่ง	แนวราบ	แนวดิ่ง	แนวราบ	
30×5	2.93	1.97	190	40	4.81
30×6	2.88	2.00	910	30	5.77
30×7	2.90	2.25	190	30	6.74
30×30	2.72	5.53	880	40	-
30.29×30.29	2.79	1.94	920	30	25.49
(ANSI)					

จากตาราง 5.3 จะสังเกตเห็นว่าระนาบดินขนาด 30×5 ตารางเมตร เป็นระนาบดินขนาด เล็กที่สุดที่มีค่าผลต่างของค่า NSA เมื่อเทียบกับค่า NSA ของมาตรฐาน CISPR 16-1 [2] นั้นมี ความแตกต่างเท่ากับ 2.93 dB ในกรณีสายอากาศวางตัวในโพลาไรเซชันแนวดิ่ง และมีค่าเท่ากับ 1.97 dB ในกรณีสายอากาศวางตัวในโพลาไรเซชันแนวราบ ซึ่งค่าความแตกต่างทั้งสองดังกล่าวยัง อยู่ในขอบเขตตามที่มาตรฐาน CISPR 16-1 กำหนดกล่าวคือมีค่าไม่เกิน ±4 dB โดยอาศัยสมการ (5.1) จะได้ว่าพื้นที่ระนาบดินนั้นคิดเป็นร้อยละ 4.81 %

จะสังเกตเห็นจากตาราง 5.2 ได้อีกว่าถ้าหากจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งโดย บริภัณฑ์ทดสอบอยู่ประจำที่โดยใช้ระนาบดินขนาด 30×30 ตารางเมตร ซึ่งเป็นขนาดระนาบตาม ที่มาตรฐาน ANSI [1] กำหนด ค่าสมรรถนะสถานทดสอบที่มีค่าแตกต่างสูงสุดคือ 2.79 dB ณ ความถี่ 920 MHzในกรณีโพลาไรเซชันแนวดิ่ง ซึ่งมีค่าไม่เกิน ±4 dB เมื่อเทียบกับกรณี CISPR 16-1 [2] ทำให้ระนาบดินขนาดดังกล่าวสามารถใช้ในการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งได้

5.2.2 การทดสอบการสะท้อนจากระนาบดินแบบต่างๆ

การทดสอบบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าด้วยการทดสอบแบบกลางแจ้งแบบเต็มรูปแบบนั้นจำเป็น ต้องใช้ระนาบดินชนิดตัวนำสมบูรณ์ที่มีขนาดใหญ่ทำให้มูลค่าต้นทุนของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้านั้นสูง ขึ้นตามไปด้วย การลดขนาดของระนาบดินที่ใช้ในการทดสอบจึงเป็นแนวทางหนึ่งที่สามารถลดมูล ค่าต้นทุนของบริภัณฑ์ทดสอบได้ แต่การลดขนาดระนาบดินนั้นจะสามารถลดลงได้ถึงขนาดที่ จำกัดขนาดหนึ่งเนื่องมาจากข้อจำกัดของขนาดบริภัณฑ์ทดสอบ แนวทางหนึ่งที่สามารถลด ต้นทุนของบริภัณฑ์ทดสอบลงได้กล่าวคือ การใช้ระนาบดินแบบตาราง (grid ground plane) ซึ่ง การสานระนาบดินแบบตารางนี้สามารถสานได้สองวิธีดังนี้ วิธีที่หนึ่งการสานตารางแบบฉาก และ วิธีที่สองคือการสานตารางแบบเอียง แสดงดังรูป 5.38 (ก) และรูป 5.38 (ข) ตามลำดับ





(ก) การสานตารางแบบฉาก (ข) การสานตารางแบบเอียง รูป 5.38 การสารตารางแบบต่าง ๆ

การนำระนาบดินแบบตารางนี้มาใช้แทนระนาบดินแบบแผ่นเรียบนั้นจะทำให้สัมประสิทธิ์การ สะท้อน (Γ) ลดลงเมื่อเทียบกับสัมประสิทธิ์การสะท้อนของระนาบดินแบบแผ่นเรียบ ระนาบดิน แบบตารางจะมีช่องว่างบนระนาบดินที่ทำให้ต้องเพิ่มสัมประสิทธิ์การสะท้อนให้แก่ระนาบดินแบบ ตาราง ในกรณีนี้ต้องเปลี่ยนแปลงสมบัติทางไฟฟ้าของวัตถุที่อยู่ในช่องว่างของระนาบดินโดย เปลี่ยนแปลงค่าสภาพน้ำทางไฟฟ้า (conductivity, σ) และค่าสภาพยอมทางไฟฟ้า (permittivity, ε) ในที่นี้วัตถุที่อยู่ระหว่างช่องว่างของตารางคือ ดิน ดังนั้นการเปลี่ยนแปลงสมบัติ ไฟฟ้าที่สะดวกและมีราคาถูกที่สุดคือการใช้น้ำเปลี่ยนแปลงสมบัติไฟฟ้าของดินเพื่อช่วยเพิ่มค่า สัมประสิทธิ์การสะท้อนให้แก่ระนาบดินแบบตาราง

การตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนของระนาบดินจะแบ่งเป็นสองกรณีดังนี้

กรณีที่หนึ่ง สนามไฟฟ้าวางตัวในโพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก (perpendicular polarization) การตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนนี้จะตรวจวัดทั้งในกรณีที่ทิศทางเดินของคลื่นตกกระทบอยู่ใน แนวปกติ (normal incidence) และกรณีที่ทิศทางเดินของคลื่นตกกระทบอยู่ในแนวเอียง (oblique incidence) ซึ่งจะกล่าวถึงรายละเอียดดังต่อไปนี้ กรณีคลื่นตกกระทบอยู่ในแนวปกติ กล่าวคือ ทิศ ทางการเดินทางของคลื่นตั้งฉากกับผิวสะท้อนจะได้สัมประสิทธิ์การสะท้อนน้อยที่สุด [12] เมื่อ เทียบกับทิศทางการเดินของคลื่นที่มุมอื่นๆ กับผิวสะท้อน และกรณีคลื่นตกกระทบอยู่ในแนวเอียง กล่าวคือ ทิศทางของคลื่นที่ทำมุมกับผิวสะท้อน เพื่อพิจารณาสัมประสิทธิ์การสะท้อน ณ มุมต่างๆ ในที่นี้จะตรวจวัด ณ มุมตกกระทบดังนี้ 68.20 ° เนื่องจากมุมดังกล่าวเป็นมุมตัวอย่างที่ทิศทาง คลื่นตกกระทบกับระนาบดินในการทดสอบแบบกลางแจ้งที่ระยะทดสอบ 10 เมตร และความสูง ของสายอากาศภาครับ ณ ตำแหน่ง 2 เมตร

กรณีที่สอง สนามไฟฟ้าวางตัวในโพลาไรเซซันแบบขนาน (parallel polarization) โดยการ ตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนนี้จะตรวจวัดทั้งในกรณีที่ทิศทางเดินของคลื่นตกกระทบอยู่ในแนว ปกติและกรณีที่ทิศทางเดินของคลื่นตกกระทบอยู่ในแนวเอียงดังรายละเอียดที่กล่าวมาแล้ว

ระนาบดินแบบตารางที่จะทำการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนจะแบ่งเป็นตารางขนาด ดังต่อไปนี้ คือ $\frac{\lambda}{10} \times \frac{\lambda}{10}$, $\frac{\lambda}{4} \times \frac{\lambda}{4}$ และ $\frac{\lambda}{2} \times \frac{\lambda}{2}$ ตารางเมตร ในการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อน ของระนาบดินแบบต่างๆ นั้นจะตรวจวัดจากแผ่นระนาบดินตัวอย่างขนาด $3\lambda \times 3\lambda$ และรูป เรขาคณิตที่ใช้ในการตรวจวัดแสดงได้ดังรูป 5.39



รูป 5.39 เรขาคณิตการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อน

สัมประสิทธิ์การสะท้อน (Γ) สามารถนิยามจากผลหารของความเข้มสนามไฟฟ้าสะท้อน (E_r) กับความเข้มสนามไฟฟ้าตกกระทบ (E_i) [12] แสดงได้ดังสมการ (5.2)

$$\Gamma = \frac{E_r}{E_i} \tag{5.2}$$

การตรวจวัดนั้นจะปรับเทียบกับแผ่นอลูมิเนียมเรียบขนาด 3*λ*×3*λ* โดยการตรวจวัดจะใช้เครื่อง วิเคราะห์โครงข่ายยี่ห้อ HP รุ่น 8735C ผลการตรวจวัดสามารถแสดงตามลำดับแต่ละกรณีได้ดัง ต่อไปนี้

ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อน

กรณี 1. สนามไฟฟ้าวางตัวในโพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก

ตาราง 5.4 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่ สานแบบฉากในอากาศ, โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก

	มุมตกกระทบ	
ชนิดระนาบดิน	0°	68.20 °
แผ่นเรียบ	1	0.84
ตาราง, $\frac{\lambda}{10} imes \frac{\lambda}{10}$	0.43	0.69
ตาราง, $\frac{\lambda}{4} imes \frac{\lambda}{4}$	0.38	0.50
ตาราง, $rac{\lambda}{2} imes rac{\lambda}{2}$	0.18	0.29

ตาราง 5.5 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่

สานแบบเอียงในอากาศ, โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก

	มุมตกกระทบ		
ชนิดระนาบดิน	0°	68.20 °	
แผ่นเรียบ	1	0.95	
ตาราง, $rac{\lambda}{10} imes rac{\lambda}{10}$	0.60	0.85	
ตาราง, $\frac{\lambda}{4} \times \frac{\lambda}{4}$	0.57	0.79	
ตาราง, $\frac{\lambda}{2} \times \frac{\lambda}{2}$	0.31	0.30	
จุฬา	941128	เน่นทาว	

ตาราง 5.6 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่ สานแบบฉากบนดิน, โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก

	มุมตกกระทบ	
ชนิดระนาบดิน	0^{o}	68.20 °
แผ่นเรียบ	1	0.83
ตาราง, $\frac{\lambda}{10} \times \frac{\lambda}{10}$	0.45	0.62
ตาราง, $\frac{\lambda}{4} imes \frac{\lambda}{4}$	0.36	0.60
ตาราง, $\frac{\lambda}{2} imes \frac{\lambda}{2}$	0.27	0.41

ตาราง 5.7 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่

สานแบบเอียงบนดิน, โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก

	มุมต _ิ กกระทบ		
ชนิดระนาบดิน	0 °	68.20 °	
แผ่นเรียบ	1	0.88	
ตาราง, $rac{\lambda}{10} imes rac{\lambda}{10}$	0.53	0.82	
ตาราง, $rac{\lambda}{4} imes rac{\lambda}{4}$	0.44	0.70	
ตาราง, $rac{\lambda}{2} imes rac{\lambda}{2}$	0.26	0.36	

จากตาราง 5.4 ถึง ตาราง 5.7 จะสังเกตเห็นว่าเมื่อขนาดช่องว่างบนแผ่นสะท้อนตัวอย่างมี ค่าเท่ากัน การสานตารางแบบเอียงจะมีค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนมากกว่ากรณีที่สานตารางแบบ ตั้งฉาก

	มุมตกกระทบ	
ชนิดระนาบดิน	0^{o}	68.20 °
แผ่นเรียบ	1	0.89
ตาราง, $\frac{\lambda}{10} \times \frac{\lambda}{10}$	0.74	0.84
ตาราง, $\frac{\lambda}{4} \times \frac{\lambda}{4}$	0.77	0.81
ตาราง, $\frac{\lambda}{2} \times \frac{\lambda}{2}$	0.75	0.75

ตาราง 5.8 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่ สานแบบฉากบนดินเปียกน้ำ, โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก

ตาราง 5.9 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่ สานแบบเอียงบนดินเปียกน้ำ, โพลาไรเซชันแบบตั้งฉาก

	มุมตกกระทบ		
ชนิดระนาบดิน	0°	68.20 °	
แผ่นเรียบ	1 000	0.92	
ตาราง, $\frac{\lambda}{10} \times \frac{\lambda}{10}$	0.71	0.91	
ตาราง, $rac{\lambda}{4} imes rac{\lambda}{4}$	0.65	0.87	
ตาราง, $\frac{\lambda}{2} \times \frac{\lambda}{2}$	0.69	0.78	

จากตาราง 5.8 ถึงตาราง 5.9 จะสังเกตเห็นว่าระนาบดินที่สานแบบฉากและระนาบดินที่ สานแบบเอียงจะมีค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนที่เพิ่มขึ้นเมื่อเปรียบเทียบกับค่าสัมประสิทธิ์การ สะท้อนในตาราง 5.6 และตาราง 5.7 กรณี 2. สนามไฟฟ้าวางตัวในโพลาไรเซชันแนวราบ

ตาราง 5.10 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่ สานแบบฉากในอากาศ, โพลาไรเซชันแนวราบ

	มุมตกกระทบ		
ชนิดระนาบดิน	0^{o}	68.20 °	
แผ่นเรียบ	1	0.86	
ตาราง, $rac{\lambda}{10} imes rac{\lambda}{10}$	0.45	0.58	
ตาราง, $rac{\lambda}{4} imes rac{\lambda}{4}$	0.42	0.43	
ตาราง, $\frac{\lambda}{2} \times \frac{\lambda}{2}$	0.34	0.14	

ตาราง 5.11 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่

สานแบบเอียงในอากาศ, โพลาไรเซชันแนวราบ

	มุมตกกระทบ		
ชนิดระนาบดิน	0°	68.20 °	
แผ่นเรียบ	1	0.99	
ตาราง, $rac{\lambda}{10} imes rac{\lambda}{10}$	0.37	0.54	
ตาราง, $rac{\lambda}{4} imes rac{\lambda}{4}$	0.33	0.44	
ตาราง, $\frac{\lambda}{2} \times \frac{\lambda}{2}$	0.28	0.24	

จุฬาลงกรณมหาวทยาลย

ตาราง 5.12 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่

9	с И <i>ч</i>
สานแบบคากบบมดน	ไพลาโรเซซานแนวราบ
01 100000000 00 111000100,	

	มุมตกกระทบ	
ชนิดระนาบดิน	0^{o}	68.20 °
แผ่นเรียบ	1	0.82
ตาราง, $\frac{\lambda}{10} imes \frac{\lambda}{10}$	0.58	0.86
ตาราง, $\frac{\lambda}{4} \times \frac{\lambda}{4}$	0.44	0.76
ตาราง, $\frac{\lambda}{2} imes \frac{\lambda}{2}$	0.32	0.56

ตาราง 5.13 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่

สานแบบเอียงบนดิน, โพลาไรเซชันแนวราบ

	มุมตกกระทบ					
ชนิดระนาบดิน	0°	68.20 °				
แผ่นเรียบ	1 65	0.85				
ตาราง, $\frac{\lambda}{10} \times \frac{\lambda}{10}$	0.55	0.83				
ตาราง, $rac{\lambda}{4} imes rac{\lambda}{4}$	0.49	0.84				
ตาราง, $rac{\lambda}{2} imes rac{\lambda}{2}$	0.28	0.51				

จากตาราง 5.10 ถึง ตาราง 5.13 จะสังเกตเห็นว่าถ้าขนาดช่องว่างบนแผ่นสะท้อนตัว อย่างมีค่าเท่ากันระนาบดินที่สานตารางแบบเอียงจะมีค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนมากกว่ากรณี ระนาบดินสานตารางแบบตั้งฉาก

	มุ่มตก	กระทบ
ชนิดระนาบดิน	0^{o}	68.20 °
แผ่นเรียบ	1	0.83
ตาราง, $\frac{\lambda}{10} \times \frac{\lambda}{10}$	0.75	0.80
ตาราง, $\frac{\lambda}{4} imes \frac{\lambda}{4}$	0.71	0.75
ตาราง, $\frac{\lambda}{2} \times \frac{\lambda}{2}$	0.65	0.67

ตาราง 5.14 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่ สานแบบฉากบนดินเปียกน้ำ, โพลาไรเซชันแนวราบ

ตาราง 5.15 ผลการตรวจวัดสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อวางแผ่นระนาบดินที่ สานแบบเอียงบนดินเปียกน้ำ, โพลาไรเซชันแนวราบ

	มุมตกกระทบ					
ชนิดระนาบดิน	0°	68.20 °				
แผ่นเรียบ	1 055	0.76				
ตาราง, $\frac{\lambda}{10} \times \frac{\lambda}{10}$	0.75	0.71				
ตาราง, $\frac{\lambda}{4} imes \frac{\lambda}{4}$	0.73	0.69				
ตาราง, $\frac{\lambda}{2} \times \frac{\lambda}{2}$	0.64	0.65				

จากตาราง 5.14 ถึงตาราง 5.15 จะสังเกตเห็นว่าระนาบดินที่สานแบบฉากและระนาบดิน ที่สานแบบเอียงจะมีค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนที่เพิ่มขึ้นเมื่อเปรียบเทียบกับค่าสัมประสิทธิ์การ สะท้อนในตาราง 5.6 และตาราง 5.7

<u>สรุป</u>

ระนาบดินที่เป็นแบบสานแบบเอียงจะมีค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนที่มากกว่าระนาบดินที่ สานแบบฉาก ถ้าหากตรวจวัดค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อแผ่นระนาบดินตัวอย่างวางอยู่บนพื้น ดินที่เปียกน้ำจะได้ว่าค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนของแผ่นระนาบดินที่วางแบบฉากมีค่าสูงขึ้น ดังนั้น จากผลการตรวจวัดค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนที่แสดงดังตาราง 5.4 ถึงตาราง 5.15 และถ้าหาก พิจารณาเปรียบเทียบค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนเมื่อช่องว่างของระนาบดินแบบสานเท่ากับ $\frac{\lambda}{10} \times \frac{\lambda}{10}$ ตารางเมตร กับ $\frac{\lambda}{4} \times \frac{\lambda}{4}$ ตารางเมตร จะได้ว่ามีค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนที่ใกล้เคียงกัน ดังนั้นวิทยานิพนธ์นี้จะใช้ระนาบดินที่สานแบบฉาก โดยมีขนาดช่องว่างเท่ากับ $\frac{\lambda}{4} \times \frac{\lambda}{4}$ ตาราง เมตร และเพื่อเพิ่มค่าสัมประสิทธิ์การสะท้อนจึงวางระนาบดินดังกล่าวบนพื้นดินที่เปียกน้ำ

5.2.3 การตรวจวัดค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว

ในวิทยานิพนธ์นี้จะใช้บริเวณสนามฟุตบอล คณะรัฐศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัยเป็น ตัวอย่างการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบเบื้องต้นซึ่งมีสภาพแวดล้อมทั่วไป ดังนี้ขนาดสนามฟุตบอลเท่ากับ 34.27×51.00 ตารางเมตร และปราศจากสิ่งกีดขวางโดยระนาบ ดินเป็นพื้นดินเรียบประกอบกับมีหญ้าปกคลุมเป็นย่อมๆ โดยบริเวณข้างสนามฟุตบอลนั้นจะเป็นที่ ตั้งของอาคารเรียนมีความสูงเฉลี่ยประมาณ 10 เมตร ณ บริเวณปลายสุดทั้งสองของสนาม ฟุตบอลนั้นจะเป็นที่ตั้งของประตูฟุตบอลมีความสูงประมาณ 2 เมตร และบริเวณหลังประตู ฟุตบอลประกอบไปด้วยรั้วซึ่งทำหน้าที่ป้องกันไม่ให้ลูกฟุตบอลไปไกลจากบริเวณสนามฟุตบอล นอกจากประโยชน์ดังกล่าวแล้วในทางแม่เหล็กไฟฟ้าจะทำหน้าที่เป็นรั้วสะท้อนคลื่นซึ่งมีลักษณะ เป็นตารางมีความขนาดช่องกว้างประมาณ 5×5 ตารางเซนติเมตร

การตรวจวัดค่าลดทอนสถานทดสอบที่ปรับบรรทัดฐานแล้ว (NSA) จะตรวจวัดกรณีที่ ระยะทดสอบเท่ากับ 10 เมตร โดยระนาบดินขนาดเท่ากับ 12×5 ตารางเมตร และมีลักษณะเป็น ตารางสานแบบฉากมีขนาดช่องว่างเท่ากับ $\frac{\lambda}{4} \times \frac{\lambda}{4}$ ตารางเมตร พิจารณาค่าความยาวคลื่นที่ ความถี่สูงสุด การตรวจวัดค่า NSA จะตรวจวัดที่ความถี่ 55 MHz, 150 MHz และ 230 MHz เนื่อง จากความถี่ดังกล่าวอยู่ในช่วง 30 MHz – 230 MHz ซึ่งเป็นช่วงความถี่ขีดจำกัดขั้นต่ำของ สัญญาณรบกวนที่แผ่กระจายคลื่น ส่วนช่วงความถี่ 230 MHz – 1000 MHz เป็นช่วงความถี่ที่ กำหนดขีดจำกัดขั้นสูงของสัญญาณรบกวนที่แผ่กระจายคลื่นแสดงได้ดังตาราง 5.16 [34]

ความถี่ (MHz)	ขีดจำกัดค่ายอดเสมือน $dB(\mu V/m)$			
	ประเภท A	ประเภท <i>B</i>		
30 - 230	40	30		
230 - 1000	47	37		
หมายเหตุ ความถี่ช่วงเปลี่ยนกำหนดให้ใช้ขีดจำกัดล่าง				

ตาราง 5.16 ขีดจำกัดสัญญาณรบกวนที่แผ่กระจายคลื่นของบริภัณฑ์เทคโนโลยีสารสนเทศ

การตรวจวัดค่า NSA ของสถานทดสอบตัวอย่างนั้นจะตรวจวัดโดยใช้สายอากาศ 3 ตัว [4,7] เพื่อหาค่าตัวประกอบสายอากาศ (antenna factor, AF) ของสายอากาศส่งและสายอากาศ รับ โดยค่า NSA สามารถคำนวณได้จากสมการ (5.3)

$$NSA(dB) = V_i - V_s - AF_1 - AF_2 - \Delta AF$$
(5.3)

โดย V, คือ ค่าแรงเคลื่อนไฟฟ้าของคลื่นวิถีตรง

- V, คือ ค่าแรงเคลื่อนของคลื่นหลายวิถี
- AF₁ คือ ตัวประกอบสายอากาศภาคส่ง (transmitting antenna factor)
- AF₂ คือ ตัวประกอบสายอากาศภาครับ (receiving antenna factor)
- ⊿AF คือ ตัวแก้อิมพีแดนซ์ร่วม (mutual impedance correction factor)

การตรวจวัดค่าสมรรถนะของสถานทดสอบโดยใช้วิธีสายอากาศ 3 ตัวนั้นจะเริ่มตรวจวัด ค่าลดทอนสถานทดสอบ (SA) ที่แสดงดังสมการ (2.34) ถ้าหากเขียนค่าลดทอนสถานทดสอบนี้ให้ อยู่ในรูป dB จะได้

$$SA = 20\log\left(\frac{79.58\sqrt{30P_tG_t}}{2}\right) + AF_T + AF_R - 20\log f_{MHz} - E^{\max}$$
(5.4)

โดย P_t คือ กำลัง ณ สายอากาศส่ง

G, คือ อัตราขยายของสายอากาศส่ง

 $f_{\scriptscriptstyle M}$ คือ ความถี่ปฏิบัติการ, MHz

E^{max} คือ ค่าสนามไฟฟ้าสูงสุดที่สายอากาศไดโพล ณ ภาครับรับได้ในช่วงความสูง

 $h_2^{
m min} \leq h_2 \leq h_2^{
m max}$ ทั้งในโพลาไรเซชันแนวราบ และในโพลาไรเซชันแนวดิ่ง



จากรูป 5.40 เป็นการตรวจวัด 3 ครั้ง โดยตรวจวัดครั้งแรก Antenna2 กับ Antenna3 ครั้ง ที่สอง Antenna3 กับ Antenna1 และการตรวจวัดครั้งที่สาม Antenna1 กับ Antenna2 จากสม การ (5.4) สามารถเขียนโดยมีความสัมพันธ์ตามคู่สายอากาศแสดงได้ดังสมการ (5.5), สมการ (5.6) และ สมการ (5.7) ตามลำดับ

$$AF_{3} + AF_{2} = SA_{1} - 20\log\left(\frac{79.58\sqrt{30P_{t}G_{t}}}{2}\right) + 20\log f_{MHz} + E^{\max}$$
(5.5)

$$AF_1 + AF_3 = SA_2 - 20\log\left(\frac{79.58\sqrt{30P_tG_t}}{2}\right) + 20\log f_{MHz} + E^{\max}$$
(5.6)

$$AF_{2} + AF_{1} = SA_{3} - 20\log\left(\frac{79.58\sqrt{30P_{t}G_{t}}}{2}\right) + 20\log f_{MHz} + E^{\max}$$
(5.7)

โดย AF_1 คือ ตัวประกอบสายอากาศตัวที่ 1

- AF2 คือ ตัวประกอบสายอากาศตัวที่ 2
- AF3 คือ ตัวประกอบสายอากาศตัวที่ 3
- SA, คือ ค่าลดทอนสถานทดสอบเมื่อสายอากาศตัวที่ 2 กับสายอากาศตัวที่ 3
- SA2 คือ ค่าลดทอนสถานทดสอบเมื่อสายอากาศตัวที่ 3 กับสายอากาศตัวที่ 1
- SA3 คือ ค่าลดทอนสถานทดสอบเมื่อสายอากาศตัวที่ 1 กับสายอากาศตัวที่ 2
- อาศัยสมการ (5.5) ถึง สมการ (5.7) สามารถวิเคราะห์หาตัวประกอบสายอากาศตัวที่ 1, ตัว ประกอบสายอากาศตัวที่ 2 และตัวประกอบสายอากาศตัวที่ 3 แสดงได้ดังสมการต่อไปนี้

$$AF_{1} = \frac{1}{2} \left(SA_{2} + SA_{3} - SA_{1} \right) - 20 \log \left(\frac{79.58 \sqrt{30P_{t}G_{t}}}{2} \right) + 10 \log f_{MHz} + \frac{1}{2} E^{\max}$$
(5.8)

$$AF_{2} = \frac{1}{2} \left(SA_{3} + SA_{1} - SA_{2} \right) - 20 \log \left(\frac{79.58 \sqrt{30P_{t}G_{t}}}{2} \right) + 10 \log f_{MHz} + \frac{1}{2} E^{\max}$$
(5.9)

$$AF_{3} = \frac{1}{2} \left(SA_{1} + SA_{2} - SA_{3} \right) - 20 \log \left(\frac{79.58 \sqrt{30P_{t}G_{t}}}{2} \right) + 10 \log f_{MHz} + \frac{1}{2} E^{\max}$$
(5.10)

ผลการตรวจวัดค่า SA, ผลการคำนวณตัวประกอบสายอากาศจากสมการ (5.8) ถึงสมการ (5.10) อาศัยค่า SA กับค่าตัวประกอบสายอากาศจะได้ค่า NSA แสดงได้ดังตาราง 5.17 ตาราง 5.17 ผลการตรวจวัดค่า NSA ของระนาบดินขนาด 12×5 ตารางเมตรและขนาดตาราง

0.30×0.30 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก สายอากาศวางตัวโพลาไรเซชัน

ความถี่ (MHz)	SA ₁	SA ₂	SA ₃	AF_1	AF ₂	AF ₃	NSA	Δ_{CISPR}	\varDelta_{Hybrid}
55	40.50	39.57	39.15	15.15	14.22	13.80	11.13	-2.27	-2.92
150	40.45	42.26	41.23	16.31	18.12	17.09	6.02	2.75	1.55
230	39.53	44.15	42.23	15.93	20.55	18.63	3.04	2.85	2.66

แนวดิ่ง

ตาราง 5.18 ผลการตรวจวัดค่า NSA ของระนาบดินขนาด 12×5 ตารางเมตรและขนาดตาราง 0.30×0.30 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก สายอากาศวางตัวโพลาไรเซชัน

ความถี่ (MHz)	SA ₁	SA ₂	SA ₃	AF_1	AF ₂	AF ₃	NSA	Δ_{CISPR}	\varDelta_{Hybrid}
55	39.53	44.1 <mark>5</mark>	<mark>42.23</mark>	14.47	13.74	11.59	13.87	-0.28	-1.23
150	40.51	41.67	39.88	17.62	18.78	16.99	4.10	1.23	-0.02
230	43.16	41.49	38.77	21.22	19.55	16.83	2.38	3.36	1.60

แนวราบ

หมายเหตุ 1. ⊿_{CISPR} คือ ผลต่างของค่า *NSA* ที่ตรวจวัดกับค่า *NSA* ที่กำหนดโดยมาตรฐาน CISPR 16-1 [2]

จากตาราง 5.17 และตาราง 5.18 จะสังเกตเห็นว่าค่า NSA ที่ได้จากการตรวจวัดนั้นมีค่า ความแตกต่างไม่เกิน ± 4 dB จากค่า NSA ที่กำหนดโดยมาตรฐาน CISPR 16-1 ดังนั้นการ ทดสอบแบบกลางแจ้ง ณ บริเวณสนามฟุตบอล คณะรัฐศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย สามารถใช้จัดตั้งทดสอบ ณ ความถี่ 55 MHz, 150 MHz และ 230 MHz ได้ และจะเห็นได้อีกว่า จากตาราง 5.17 และตาราง 5.18 ค่า NSA ณ ความถี่ 55 MHz ที่ตรวจวัดมานั้นมีค่าใกล้เคียงกับ มาตรฐาน CISPR 16-1 มากว่าที่คำนวณด้วยระเบียบวิธีผสมผสาน แต่ที่ความถี่ 150 MHz และ 230 MHz นั้นค่า NSA ที่ตรวจวัดจะมีค่า NSA ใกล้เคียงกับค่าที่คำนวณด้วยระเบียบวิธีผสมผสาน มากค่า NSA ที่กำหนดโดยมาตรฐาน CISPR 16-1

ผลการตรวจวัดค่า NSA กรณีที่ระยะทดสอบเท่ากับ 10 เมตร โดยระนาบดินขนาดเท่ากับ 12×5 ตารางเมตร และมีลักษณะเป็นตารางสานแบบฉากมีขนาดช่องว่างเท่ากับ $\frac{\lambda}{2} \times \frac{\lambda}{2}$ ตาราง เมตรที่วางบนดินที่เปียกน้ำ ขนาดช่องว่างสามารถพิจารณาได้จากค่าความยาวคลื่นของความถี่สูง สุดในที่นี้คือ 0.60×0.60 ตารางเมตร แสดงได้ดังตาราง 5.19 ถึงตาราง 5.20

ตาราง 5.19 ผลการตรวจวัดค่า NSA ของระนาบดินขนาด 12×5 ตารางเมตรและขนาดตาราง

0.60×0.60 <mark>ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก ส</mark>ายอากาศวางตัวโพลาไรเซชัน แนวดิ่ง

ความถี่ (MHz)	SA ₁	SA ₂	SA ₃	AF_1	AF ₂	AF ₃	NSA	Δ_{CISPR}	\varDelta_{Hybrid}
55	39.63	38.87	41.52	13.75	12.99	15.64	12.89	-0.53	-1.20
230	40.00	44 <mark>.</mark> 51	42.10	15.94	20.45	18.04	3.62	3.43	1.02

ตาราง 5.20 ผลการตรวจวัดค่า NSA ของระนาบดินขนาด 12×5 ตารางเมตรและขนาดตาราง 0.60×0.60 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก สายอากาศวางตัวโพลาไรเซชัน

ความถี่ (MHz)	SA_1	SA ₂	SA ₃	AF_1	AF ₂	AF ₃	NSA	Δ_{CISPR}	\varDelta_{Hybrid}
55	41.19	46.57	39.53	10.46	15.84	8.80	14.89	0.39	-0.21
230	42.24	40.25	38.67	21.81	19.82	18.24	0.61	-0.37	-0.17

แนวราบ

จากตาราง 5.19 ถึงตาราง 5.20 จะสังเกตเห็นว่าเมื่อวางระนาบดินแบบตารางบนพื้นดินที่ เปียกน้ำจะได้สัมประสิทธ์การสะท้อนที่มากขึ้นเมื่อเปรียบเทียบกับพื้นดินที่แห้ง ค่า NSA กรณีช่อง ว่างตารางขนาดเท่ากับ $\frac{\lambda}{2} \times \frac{\lambda}{2}$ ตารางเมตรจึงมีค่าเป็นไปตามข้อกำหนดมาตรฐาน CISPR 16-1 เนื่องจากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้านั้นมีปริมาตรดังนั้นการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งจึง ต้องตรวจวัดค่า NSA ของสถานทดสอบที่เลือกได้ (alternative test site) [1] ในปริมตรทดสอบ โดยสายอากาศส่งต้องเคลื่อนที่อยู่ภายในปริมาตรของบริภัณฑ์ทดสอบทั้งกรณีทั้งสายอากาศวาง ตัวโพลาไรเซชันแนวดิ่งและสายอากาศวางตัวโพลาไรเซชันแนวราบ ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางของ บริภัณฑ์ทดสอบตัวอย่าง ณ ระยะทดสอบ 10 เมตร คือ 1.00 เมตร หรือรัศมีเท่ากับ 0.50 เมตร สามารถแสดงการตรวจวัดค่า NSA ของสถานทดสอบที่เลือกได้ดังรูป 5.41



รูป 5.41 ตำแหน่งสายอากาศของการตรวจวัดค่า NSA ของสถานทดสอบที่เลือกได้

การตรวจวัดค่า NSA ของสถานทดสอบที่เลือกได้นั้นจะกระทำได้โดยเปลี่ยนแปลง ตำแหน่งสายอากาศส่งโดยตำแหน่งการตรวจวัดจะจัดตั้งบนตำแหน่งขอบเส้นรอบวง (p) ของ บริภัณฑ์ทดสอบเมื่อหมุนรอบ 360 องศา การตรวจวัดนั้นต้องรักษาระยะทดสอบให้เท่ากับระยะ ทดสอบโดยตำแหน่ง II และตำแหน่ง IV ต้องมีการเปลี่ยนแปลงตำแหน่งสายอากาศรับเพื่อรักษา ระยะทดสอบให้เท่าเดิม (d) การตรวจวัดจะตรวจวัดทั้งโพลาไรเซชันแนวดิ่งและโพลาไรเซชันแนว ราบผลการตรวจวัดแสดงได้ดังตาราง 5.21

ตาราง 5.21 ผลการตรวจวัดค่า NSA ของสถานทดสอบที่เลือกเมื่อระนาบดินขนาด 12×5 ตาราง เมตรและขนาดตาราง 0.30×0.30 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก สายอากาศ วางตัวโพลาไรเซชันแนวดิ่ง

	าลงก	รณม	NSA	ยาละ	
ความถี่	ตำแหน่ง I	ตำแหน่ง II	ตำแหน่ง III	ตำแหน่ง IV	ตำแหน่ง V
(MHz)					
55	12.28	12.15	13.80	13.25	12.35
150	7.32	7.58	7.88	6.52	7.64
230	2.58	2.47	2.78	2.97	2.67

ตาราง 5.22 ผลการตรวจวัดค่า NSA ของสถานทดสอบที่เลือกเมื่อระนาบดินขนาด 12×5 ตาราง เมตรและขนาดตาราง 0.30×0.30 ตารางเมตร ระนาบดินสานแบบฉาก สายอากาศ วางตัวโพลาไรเซชันแนวราบ

	NSA					
ความถี่	ตำแหน่ง I	ตำแหน่ง II	ตำแหน่ง III	ตำแหน่ง IV	ตำแหน่ง V	
(MHz)		SAM 1				
55	14.24	13.44	13.79	15.52	15.17	
150	4.52	5.17	4.67	4.92	4.93	
230	2.87	2.66	2.14	2.30	2.88	

จากตาราง 5.21 ถึงตาราง 5.22 จะสังเกตเห็นว่า ความถี่ 55 MHz มีการแกว่งตัวของค่า NSA อยู่ในช่วง 2.65 dB กับ 2.08 dB ในโพลาไรเซชันแนวดิ่งกับโพลาไรเซชันแนวราบตามลำดับ, ความถี่ 150 MHz มีการแกว่งตัวของค่า NSA อยู่ในช่วง 1.36 dB กับ 0.65 dB ในโพลาไรเซชัน แนวดิ่งกับโพลาไรเซชันแนวราบตามลำดับ และความถี่ 230 MHz มีการแกว่งตัวของค่า NSA อยู่ ในช่วง 0.50 dB กับ 0.74 dB ในโพลาไรเซชันแนวดิ่งกับโพลาไรเซชันแนวราบตามลำดับ ซึ่งค่า NSA ณ ความถี่ 55 MHz, 150 MHz และ 230 MHz มีค่าไม่เกิน ±4 dB เมื่อเปรียบเทียบกับ CISPR 16-1 [2] ดังนั้นความถี่ทั้งสามดังกล่าวมีการแกว่งตัวอยู่ในระดับที่ยอมรับได้

นอกจากค่า NSA จะบ่งบอกค่าสมรรถนะของสถานทดสอบแล้วระดับสัญญาณรบกวนก็ เป็นค่าปัจจัยที่สำคัญที่จะบ่งบอกสามารถทดสอบบริภัณฑ์ทดสอบ ณ ความถี่นั้นๆ ได้ ต่อไปจะ กล่าวถึงผลการตรวจวัดระดับสัญญาณรบดังหัวข้อต่อไป

5.3 ผลการตรวจวัดระดับสัญญาณรบกวนและการบ่งชี้ระดับสัญาณรบกวนที่เป็นค่าสุดขีด

การตรวจวัดระดับสัญญาณรบกวนนั้นจะตรวจวัด ณ บริเวณสนามฟุตบอล คณะรัฐ-ศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย การตรวจระดับสัญญาณรบกวนนั้นจะใช้สายอากาศไดโพลโดย การตรวจวัดนั้นจะตรวจวัดระดับสัญญาณรบกวนทั้งแกน X, Y และ Z ในระบบพิกัดฉาก และ ตำแหน่งในการตรวจวัดจะจัดตั้งสายอากาศสามตำแหน่งคือ บริเวณหน้าสนามฟุตบอลทั้งสอง และบริเวณกลางสนามฟุตบอลซึ่งสายอากาศแต่ละตัวห่างกันประมาณ 25 เมตร ค่าระดับ สัญญาณรบกวนที่ตรวจวัดนั้นจะตรวจวัดระดับสัญญาณรบกวนโดยใช้วงจรหน่วงเวลา (delay circuit) ร่วมกับสวิตช์เป็นวงจรควบคุมเพื่อตรวจวัดสัญญาณรบกวน การตรวจวัดค่าระดับ สัญญาณรบกวนนั้นจะใช้เครื่องวิเคราะห์แถบความถี่ (รุ่น HP8590L) แสดงแผนภูมิอุปกรณ์ของ การตรวจวัดระดับสัญญาณรบกวนดังรูป 5.42

122



รูป 5.42 แผนภูมิอุปกรณ์ของการตรวจวัดระดับสัญญาณรบกวน

การตรวจวัดระดับสัญญาณรบกวนนั้นจะตรวจวัด ณ ความถี่ตัวอย่างได้แก่ 60 MHz, 70 MHz, 80 MHz, 90 MHz, 100 MHz, 120 MHz, 140 MHz, 160 MHz, 180 MHz, 200 MHz, 250 MHz, 300 MHz, 400 MHz, 500 MHz, 600 MHz, 700 MHz, 800 MHz, 900 MHz และ 1000 MHz แสดงผลการตรวจวัดและการคำนวณค่าสุดขีดด้วยการแจกแจงความถี่สะสมค่าสุดขีด ทั้วไป (GEV) และการแจกแจงความถี่สะสมพาเรโตทั่วไป (GPD) แสดงดังตาราง 5.23 และตาราง 5.24 ตามลำดับ

						ประเภท	เขืดจำกัด
ความถี่	ค่าเฉลี่ย	ส่วนเบี่ยง		GEV		ค่ารา	กเฉลี่ย
(MHz)	(dB)	เบนมาตร				กำลังสะ	องของตัว
		ฐาน (dB)				เลขสัย	លូលូរណ
						รบกวน(dB) [34]
			\overline{x}	S	R^k	А	В
60	59.92	6.18	56.69	4.71	73.06		
70	21.21	1.42	22.10	2.02	32.83		
80	33.31	0.29	36.46	0.33	37.17		
90	80.28	2.72	87.49	2.01	95.73		
100	81.46	3.69	83.13	3.00	95.41	39.00	35.00
120	28.61	0.75	28.99	0.71	31.90		
140	2 <mark>5.93</mark>	1.28	26.59	1.52	32.78		
160	24.02	1.42	24.75	1.46	30.73		
180	50.19	4.43	52.34	4.01	68.38		
200	19.80	0.69	20.17	0.88	23.78		
250	19.96	0.74	20.34	0.77	23.47		
300	20.90	0.73	21.26	0.67	24.01		
400	21.27	0.75	21.66	0.85	25.13		
500	20.78	0.64	21.10	0.66	23.79		
600	20.00	0.86	20.44	0.83	23.83	46.00	42.00
700	19.92	0.78	20.31	0.79	23.54	01	
800	37.53	0.50	37.78	0.49	39.39		
900	38.92	0.58	39.23	0.69	41.64	1	
1000	37.42	0.47	37.64	0.41	38.53	1	

ตาราง 5.23 ผลการตรวจวัดและผลการคำนวณค่าปัจจัยทฤษฎีค่าสุดขีดทั่วไป (GEV)

จากตาราง 5.23 เป็นผลการคำนวณค่าปัจจัยต่างๆ ของทฤษฎีค่าสุดขีดทั่วไป (GEV) โดย อาศัยการพิจารณาจากหัวข้อ 3.2.1 ซึ่งมีผลการคำนวณด้วยกรรมวิธีการประมาณความควรจะ เป็นล็อกสูงสุด (MLE) ดังกล่าวถึงในหัวข้อ 3.3.1 สมการ (3.38) เมื่อกำหนดให้ $\xi = 0$ กล่าวคือ เป็นกรณีของ *GUMBEL* ที่อาณาจักรของค่าสุดขีดอยู่ในจำนวนจริง และกำหนดให้ค่าความเชื่อ มั่นของการคำนวณค่าปัจจัยต่างๆ ด้วยกรรมวิธี MLE มีค่าเท่ากับ 95% อาศัยค่าปัจจัย \overline{x} และ *s* จะทำให้สามารถระบุค่าสุดขีดได้จากสมการ (3.27) ค่าขีดจำกัดตัวเลขสัญญาณรบกวนนั้นจะ คำนวณเมื่ออุณหภูมิ **288** °*K* [21] เมื่อเปรียบเทียบค่าสุดขีดที่ได้จากทฤษฏีค่าสุดขีดทั่วไป (GEV) กับค่าขีดจำกัดค่ารากเฉลี่ยกำลังสองของตัวเลขสัญญาณรบกวน [34] จากตาราง 5.22 แสดงได้ดังรูป 5.43



รูป 5.43 เปรียบเทีย<mark>บ</mark>ค่ารากเฉลี่ยกำลังสองของตัวเลขสัญญาณรบกวนที่เป็นค่าสุดขีดจาก ทฤษฎีค่าสุดขีดทั่วไป (GEV) กับค่าขีดจำกัดตามมาตรฐาน มอก. 1956-2542 [34]

จากรูป 5.43 จะสังเกตเห็นว่าค่าตัวเลขสัญญาณรบกวนที่ความถี่ 60 MHz, 90 MHz, 100 MHz และ 180 MHz มีค่าตัวเลขสัญญาณรบกวนสุดขีดเกินกว่าค่าขีดจำกัดตัวเลขสัญญาณ รบกวนทั้งประเภท A และประเภท B ที่มาตรฐานกำหนดจึงไม่สามารถใช้ความถี่ทั้งสองดังกล่าวใน การทดสอบได้ ข้อสังเกตจากรูป 5.43 จะเห็นว่า ณ ความถี่ 80 MHz ค่าเฉลี่ยของตัวเลขสัญญาณ รบกวนนั้นผ่านทั้งประเภท A และประเภท B แต่ถ้าหากพิจารณาค่าตัวเลขสัญญาณรบกวนที่เป็น ค่าสุดขีดจะสังเกตเห็นว่าประเภท A ผ่านแต่ประเภท B นั้นไม่ผ่านมาตรฐาน ส่วนความถี่อื่นๆ นั้นมี ค่าตัวเลขสัญญาณรบกวนสุดขีดเป็นไปข้อกำหนดในรายการอ้างอิงที่ [34] จึงสามารถใช้ความถี่ ดังกล่าวในการทดสอบได้แต่ต้องพิจารณาค่า NSA ประกอบด้วยว่าเป็นไปตามข้อกำหนดการจัด ตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งหรือไม่

ตาราง 5.24 ผลการตรวจวัดและผลการเ	คำนวณค่าปัจจัยของกา	ารแจกแจงความถี่สะสมพาเรโต
ทั่วไป (GPD)		

						ประเภท	ขีดจำกัด
ความถี่	ค่าเฉลี่ย	ส่วนเบี่ยง	11	GPD		ค่ารา	กเฉลี่ย
(MHz)	(dB)	เบนมาตร				กำลังสะ	องของตัว
		ฐาน (dB)				เลขสัย	លូលូរណ
						รบกวน(dB) [34]
			ξ	S	<i>VaR</i> _{0.01}	А	В
60	59.92	6.18	0.453	0.017	60.88		
70	21.21	1.42	0.455	0.017	23.38		
80	33.31	0.29	0.869	0.016	38.49		
90	<mark>80.28</mark>	2.72	0.864	0.016	91.57		
100	81 <mark>.4</mark> 6	3.69	0.453	0.017	83.34	39.00	35.00
120	28.61	0.75	0.865	0.016	32.02		
140	25.93	1.28	0.452	0.017	28.27		
160	24.02	1.42	0.456	0.017	26.65		
180	50.19	4.43	0.454	0.017	55.56		
200	19.80	0.69	0.452	0.016	21.71		
250	19.96	0.74	0.857	0.017	23.17		
300	20.90	0.73	0.087	0.016	24.30	/	
400	21.27	0.75	0.100	0.100	22.31	2	
500	20.78	0.64	0.859	0.016	23.69		
600	20.00	0.86	0.861	0.016	23.51	46.00	42.00
700	19.92	0.78	0.861	0.016	23.41		
800	37.53	0.50	0.864	0.016	39.88]	
900	38.92	0.58	0.852	0.017	41.43		
1000	37.42	0.47	1.000	0.015	41.25		

จากตาราง 5.24 เป็นผลการคำนวณค่าปัจจัยต่างๆ ของการแจกแจงความถี่สะสมพาเรโต ทั่วไป (GPD) โดยอาศัยการพิจารณาจากหัวข้อ 3.2.2 ซึ่งมีผลการคำนวณด้วยกรรมวิธีการ ประมาณความควรจะเป็นล็อกสูงสุด (MLE) ดังกล่าวถึงในหัวข้อ 3.3.1 สมการ (3.39) เมื่อกำหนด ให้ *ζ* ≠ 0 และในทำนองเดียวกันกับการคำนวณค่าปัจจัยต่างๆ ของ GEV จะกำหนดให้ค่าความ เชื่อมั่นของการคำนวณค่าปัจจัยต่างๆ ด้วยกรรมวิธี MLE มีค่าเท่ากับ 95% จะได้ค่าปัจจัย *ζ* และ *s* เมื่อได้ค่าปัจจัยต่างๆ แล้วจะทำให้สามารถระบุค่าสุดขีดได้จากสมการ (3.34) แสดงได้ดังตาราง 5.24 ถ้าหากเปรียบเทียบค่าสุดขีดที่ได้จาก GPD กับค่าขีดจำกัดค่ารากเฉลี่ยกำลังสองของตัวเลข สัญญาณรบกวน [34] จากตาราง 5.23 แสดงได้ดังรูป 5.44



รูป 5.44 เปรียบเทียบค่าสุดขีดที่ได้จากการแจกแจงความถี่สะสมพาเรโตทั่วไป (GPD) กับค่าขีด จำกัดค่ารากเฉลี่ยกำลังสองของตัวเลขสัญญาณรบกวน [34]

จากรูป 5.44 เป็นผลการคำนวณค่าสุดขีดที่ได้จาก GPD จะสังเกตเห็นว่าได้ผลการ คำนวณค่าสุดขีดเป็นไปในทางเดียวกับการคำนวณด้วย GEV ที่แสดงดังรูป 5.43 กล่าวคือ ค่าตัว เลขสัญญาณรบกวนที่เป็นค่าสุด ณ ความถี่ 60 MHz, 80 MHz, 90 MHz, 100 MHz และ 180 MHz มีค่าตัวเลขสัญญาณรบกวนเกินกว่าค่าขีดจำกัดตัวเลขสัญญาณรบกวนทั้งประเภท A และ ประเภท B ส่วนความถี่อื่นๆ นอกเหนือจากความถี่ดังกล่าวมาแล้วจะมีค่าตัวเลขสัญญาณรบกวน เป็นไปตามข้อกำหนดทั้งประเภท A และประเภท B

5.4 ผลการตรวจวัดค่า NSA ด้วยกรรมวิธีการกรองทางเวลา

การลดผลกระทบจากสัญญาณวิถีไม่พึงประสงค์ด้วยกรรมวิธีการกรองทางเวลาซึ่งการ กรองนั้นจะกระทำในอาณาจักรทางเวลาได้โดยผ่านการกรองสัญญาณทางเวลา ความกว้างของ ประตูเวลาโดยเวลาเริ่มต้นของประตูเวลานั้นสามารถคำนวณได้จากเวลาที่คลื่นวิถีตรงเดินทางมา ถึงสายอากาศรับ (t_1) ส่วนจุดสิ้นสุดของประตูเวลาสามารถคำนวณได้จากเวลาที่คลื่นสะท้อนจาก ระนาบดินเดินทางมาถึงสายอากาศรับ (t_2) ผลการตรวจวัดค่า NSA เมื่อใช้กรรมวิธีการกรองทาง เวลาแสดงได้ดังตาราง 5.25

ตาราง 5.25 เปรียบเทียบผลการตรวจวัดค่า NSA เมื่อไม่ใช้กรรมวิธีการกรองทางเวลา และ เมื่อใช้ กรรมวิธีการกรองทางเวลา

ความถื่	٦	NSA	NSA (time domain gating)			
(MHz)	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน	โพลาไรเซชัน		
	แนวดิ่ง	แนวราบ	แนวดิ่ง	แนวราบ		
55	11. <mark>1</mark> 3	13.87	12.16	14.52		
150	6.02	4.10	5.54	3.23		
230	3.04	2.38	2.18	1.71		

จากตาราง 5.25 จะสังเกตเห็นว่าเมื่อความถี่สูงขึ้นค่า NSA จะมีค่าลดลงเมื่อเทียบกรณีที่ ไม่ใช้กรรมวิธีการกรองทางเวลา ถ้าหากเทียบค่า NSA เมื่อใช้กรรมวิธีการกรองทางเวลากับค่าที่ กำหนดโดย CISPR 16-1 [2] จะสังเกตเห็นว่ามีค่าใกล้เคียงกันมากขึ้นเมื่อความถี่สูงขึ้น กรรมวิธี การกรองทางเวลานั้นจะมีความแม่นยำขึ้นเมื่อใช้ในย่านความถี่ที่สูงขึ้น ถึงแม้กรรมวิธีการกรอง ทางเวลาจะทำให้ค่า NSA นั้นมีค่าที่ใกล้เคียงกับค่าที่กำหนดในมาตรฐาน CISPR 16-1 มากขึ้นแต่ มีขีดจำกัด ณ ความถี่ต่ำเนื่องจากที่ความถี่ต่ำนั้นสายอากาศมีแถบความถี่ใช้งานที่แคบกว่าเมื่อ เทียบกับสายอากาศความถี่สูง
บทที่ 6

สรุปงานวิจัยและข้อเสนอแนะ

สรุปงานวิจัย

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อตรวจวัดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่แพร่กระจายออก จากบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าแบบเต็มรูปแบบตามข้อกำหนดของมาตรฐาน ANSI C63.4 [1] และ CISPR 16-1 [2] ต้องการสถานทดสอบที่มีระนาบดินขนิดตัวนำสมบูรณ์ขนาดใหญ่ ซึ่งข้อกำหนด ดังกล่าวมีค่าใช้จ่ายในการจัดตั้งสถานทดสอบสูงมากจึงทำให้ต้นทุนของบริภัณฑ์ทางไฟฟ้าสูงขึ้น ตามไปด้วย งานวิจัยนี้จึงได้เสนอการจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งเพื่อการทดสอบเบื้องต้น โดยระนาบดินนั้นมีขนาดเล็กกว่าขนาดตามที่มาตรฐานกำหนดซึ่งจะทำให้ค่าใช้จ่ายในการจัดตั้ง สถานทดสอบลดลง การลดขนาดระนาบดินจะส่งผลกระทบต่อค่าสมรรถนะของสถานทดสอบแต่ ถ้ายังอยู่ในขอบเขตที่มาตรฐานกำหนดก็สามารถใช้ระนาบดินขนาดนั้นในการจัดตั้งสถานทดสอบ แบบกลางแจ้งเบื้องต้นได้ โดยระนาบดินลดลง 52.92% ของระนาบดินที่กำหนดจากมาตรฐาน CISPR 16-1 [2] เมื่อระยะทดสอบเท่ากับ 3 เมตร ในทำนองเดียวกัน ระนาบดินลดลง 85.57% เมื่อระยะทดสอบเท่ากับ 10 เมตร และระนาบดินลดลง 95.19% เมื่อระยะทดสอบเท่ากับ 30 เมตร

ค่าระดับสัญญาณรบกวนเป็นปัจจัยที่บ่งชี้ว่าความถี่ใดสามารถทดสอบได้ ตามมาตรฐาน IEEE Std 473-1985 [21] ได้กำหนดว่าให้ค่าเฉลี่ยของระดับสัญญาณรบกวนเป็นตัวแทนของ ระดับสัญญาณรบกวนที่ความถี่นั้นๆ ถ้าหากในสถานทดสอบนั้นเกิดค่าระดับสัญญาณรบกวนที่ เป็นค่าสุดขีดขึ้นก็จะทำให้ผลการทดสอบผิดพลาดได้ ดังนั้นในงานวิจัยนี้ได้เสนอการใช้ทฤษฏีค่า สุดขีดมาวิเคาระห์หาค่าสุดขีดซึ่งจะถือว่าเป็นตัวแทนของระดับสัญญาณรบกวนที่ความถี่นั้นๆ แล้วนำตัวแทนระดับสัญญาณรบกวนนี้ไปเปรียบเทียบกับระดับสัญญาณรบกวนที่กำหนดในมาตร ฐาน CISPR 16-1 ว่าเป็นไปตามข้อกำหนดหรือไม่โดยตัวอย่างผลการตรวจวัดระดับของสัญญาณ รบกวนจะใช้บริเวณสนามฟุตบอล คณะรัฐศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัยเป็นกรณีตัวอย่าง ผล การตรวจวัดพบว่าความถี่ 60 MHz 80 MHz 90 MHz 100 MHz และ 180 MHz นั้นค่าระดับ สัญญาณรบกวนเกินกว่าที่ค่ามาตรฐาน CISPR 16-1 กำหนด เนื่องจากความถี่ดังกล่าวเป็น ความถี่ของสถานีวิทยุกระจายเสียงแบบ FM และสถานีวิทยุโทรทัศน์

การจัดตั้งสถานทดสอบแบบกลางแจ้งนั้นไม่ต้องการให้มีสิ่งกีดขวางอยู่ในบริเวณทดสอบ แต่ถ้าหากในบริเวณสถานทดสอบมีสิ่งกีดขวางจะทำให้ค่าสมรรถนะของสถานทดสอบลดลง ในงานวิจัยนี้จึงใช้กรรมวิธีประตูเวลาเพื่อลดผลกระทบจากสัญญาณวิถีไม่พึงประสงค์ทำให้ค่า สมรรถนะของสถานทดสอบดีขึ้น

ข้อเสนอแนะ

- การคำนวณค่าสมรรถนะของสถานทดสอบด้วยระเบียบวิธีผสมผสาน กล่าวคือระเบียบวิธี โมเมนต์ร่วมกับทฤษฎีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูปซึ่งเป็นการประมาณคลื่นเป็นรังสีหรือประมาณ ให้จุดตกกระทบของคลื่นนั้นเป็นจุดแต่ระเบียบวิธีทฤษฎีการเลี้ยวเบนเชิงเอกรูปจะมีความ แม่นยำเมื่อระนาบดินมีขนาดมากสิบเท่าของความยาวคลื่น ดังนั้นถ้าหากต้องการความแม่น ยำในการคำนวณค่าสมรรถนะของสถานทดสอบสูงขึ้น ณ ความถี่ต่ำ ซึ่งจะต้องใช้ระเบียบวิธี ย่านความถี่ต่ำเพียงอย่างเดียว โดยอาจใช้ระเบียบวิธีโมเมนต์
- การตรวจวัดระดับสัญญาณรบกวนนั้นควรจะตรวจวัดในเวลาที่ยาวขึ้น เพื่อจะได้ตัวแทนของ ค่าระดับสัญญาณรบกวนที่เป็นค่าสุดขีดที่ดีขึ้นและควรเพิ่มตำแหน่งในการตรวจวัดระดับ สัญญาณรบกวนเพื่อจะได้ตัวแทนของข้อมูลที่ครอบคลุมบริเวณสถานทดสอบมากขึ้น
- เมื่อจัดตั้งระนาบดินที่เป็นตัวนำสมบูรณ์แล้วควรจะมีการตรวจวัดระดับสัญญาณรบกวนเนื่อง จากระนาบดินนี้อาจทำให้ค่าระดับสัญญาณรบกวนเปลี่ยนแปลง
- การลดผลกระทบจากคลื่นวิถีไม่พึงประสงค์ด้วยกรรมวิธีการกรองทางเวลานั้นมีขีดจำกัดอยู่ที่ การใช้งาน ณ ย่านความถี่ต่ำการใช้รั้วสะท้อนคลื่นจึงเป็นทางออกหนึ่ง การใช้รั้วสะท้อนคลื่น ถึงแม้ว่าจะเปลี่ยนแปลงทิศทางของคลื่นวิถีไม่พึงประสงค์ได้แต่อาจทำให้เกิดปรากฏการณ์ เลี้ยวเบนที่ขอบด้วย ซึ่งผลกระทบต้องไม่ทำให้ค่าสมรรถนะของสถานทดสอบมีค่าเกินกว่าที่ มาตรฐาน CISPR 16-1 [2] กำหนด

์ สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

รายการอ้างอิง

- [1] ANSI C63.4-2001. American National Standard Guide for Methods of Measurement of Radio-Noise Emissions from Low-Voltage Electrical and Electronic Equipment in the Range of 9 KHz to 40 KHz. <u>IEEE.</u> New York: NY. 2001.
- [2] CISPR 16-1 (1993-08). Specification for radio disturbance and immunity measuring apparatus and methods <u>Part 1: Radio disturbance and immunity measuring apparatus.</u>
- [3] Albert A. Smith, JR., James B. Pate. Calculation of site Attenuation From Antenna Factor. <u>IEEE Trans on EMC.</u> EMC-24, 3, (August 1982): 301-316.
- [4] V. Prasad Kodali.<u>Engineering Electromagnetic Compatibility-</u> <u>Principles,Measurements, Technologies.</u> New York: IEEE, Inc. 2001.
- [5] ANSI C63.7-1988: American National Standard Guide for Construction of Open Area Test Site for Performing Radiated Emission Measurements. <u>IEEE.New York: NY. 1988.</u>
- [6] C.A. Balanis. <u>Antenna Theory.</u> 2nd Edition. USA: John Wiley & Son, 1997.
- [7] Albert A. Smith, JR. Standard-site Method for Determining Antenna Factor. <u>IEEE</u> <u>Trans on EMC.</u> EMC-24, 3, (August 1982): 316-322.
- [8] Melvin M. Weiner, Stephen P. Cruze, Cho-Chou Li, Warren J. Wilson. <u>Monopole</u> <u>Elements on Circular Ground Plane.</u> USA: Artech House, 1987.
- [9] Gary A. Thiele, Thomas H. Newhouse. A Hybrid Technique for Combining Moment Methods with the Geometrical Theory of Diffraction. <u>IEEE</u> <u>Transactions on Antennas and Propagation.</u> AP-23, 1, (January 1975): 62-69.
- [10] ^IR. Mittra. <u>Numerical and Asymtotic Techniques in Electromagnetic.</u> New York: Springer-Verlag Berlin Heidelberg, 1975.
- [11] Gary A. Thiele. Overview of selected Hybrid Methods in Radiating System Analysis. <u>IEEE Proceedings on Antennas and Propagation.</u> 80, 1, (January 1992): 66-77.

- [12] C.A. Balanis. <u>Advanced Engineering Electromanetics</u>. USA: John Wiley & Son, 1989.
- [13] D.H. Werner, P.L. Werner, J. K. Breakall. Some Computation Aspects of Pocklington's Electric Field Integral Equation for Thin Wire. <u>IEEE</u> <u>Transactions on Antennas and Propagation.</u> AP-42, 4, (April 1994): 561-563.
- [14] F.A. Sikta, W.D. Burnside, Tai-Tseng Chu, L. Peters JR. First-Order Equivalent Current and Corner Diffraction Scattering from Flat Plate Structures. <u>IEEE</u> <u>Transactions on Antennas and Propagation.</u> AP-31, 4, (July 1983): 584-589.
- [15] Xu Zhang, Naoki Inagaki, Nobuyoshin Kikuma. Raidation Pattern Analysis of Major Angle Corner Reflector Antenna by GTD Including corner Diffraction, <u>IEEE Antenna and Propagation Society International</u> <u>Symposium.</u> AP-S 1, (24-28 June 1991): 10-13.
- [16] Philip J. Joseph, Albert D. Tyson, Walter D. Burnside. An Absorber Tip Diffraction Coefficient. <u>IEEE Transactions on Electromagnetic</u> <u>Compatibity.</u> EMC-36, 4, (November 1994): 372-379.
- [17] Asoke K. Bhattacharyya. <u>High-Frequency Electromagnetic Techniques: Recent</u> <u>Advances and Applications.</u> USA: John Wiley & Son, 1995.
- [18] D.A. <u>McNamara</u>, C.W.I. Pistorius, J.A.G. Malherbe. <u>Introduction to The Uniform</u> <u>Geometrical Theory of Diffraction.</u> London: Artech House, 1990.
- [19] ฉัตรชัย ไวยาพัฒนกร. <u>การวิเคราะห์สายอากาศ.</u> กทม: สำนักพิมพ์จุฬาลงกรณ์ มหาวิทยาลัย, 2547.
- [20] Roger F. Harrington. <u>Field Computation by Moment Methods.</u> New York: IEEE, 1993.
- [21] IEEE Std 473-1985: IEEE Recommended Practice for an Electromagnetic Site Survey (10 kHz to 10 GHz). <u>IEEE.</u> New York: NY, 1985.
- [22] Enrique Castillo. <u>Extreme Value Theory in Engineering.</u> USA: Academic Press, 1988.

- [23] Evis Kellezi. Extreme Value Theory for Tail-Related Risk Measures. <u>Computation</u> <u>Finance 2000 conference.</u> London Business School, (31 May-2 June 2000)
- [24] John Neter, William Wasserman, G.A. Whitmore. <u>Applied Statistic.</u> 4nd Edition.
 USA: Prentice Hall, 1993.
- [25] Stuart Coles, Luis R. Pericchi, Scott Sisson. A Fully Probabilistic Approach to Extreme Rainfall Modeling. Journal of Hydrology. 273, 1-4, (25 March 2003): 35-50.
- [26] Alexander J. McNeil. Estimating the Tail of Loss Severity Distribution using Extreme Value Theory. <u>ASTIN Bulletin</u>. 27, (1997): 117-137.
- [27] Richard E. Mortensen. <u>Random Signal and Systems</u>. Singapore. John Wiley & Son, Inc. 1987.
- [28] Eric Parent, Jacques Bernier. Encoding Prior Experts Judgments to Improve Risk Analysis of Extreme Hydrological Events via POT Modeling. <u>Journal of</u> <u>Hydrology</u>. 283, 1-4, (10 December 2003): 1-18.
- [29] Stuart Coles, Edward Casson. Extreme Value Modelling of Hurricane Wind Speeds. <u>Structural Safety</u>. 20, 3, (1998): 283-296.
- [30] C.W. Anderson, G. Shi, H. V. Atkinson, C.M. Sellars. The Precision of Methods Using The Statistics of Extremes for The Estimation OF The Maximum Size of Inclusions in Clean Steels. <u>Acta Materialia</u>. 48, 17, (November 2000): 4235-4246.
- [31] มงคล เดชนครินทร์. <u>คณิตศาสตร์วิศวกรรมไฟฟ้า</u>. พิมพ์ครั้งที่ 2. กทม: สำนักพิมพ์จุฬา-ลงกรณ์มหาวิทยาลัย. 2538.
- [32] C. Waiyapattanakorn, C.G Parini. Theoretical and Experimental Investigation of Using Time Domain Gating in Antenna Pattern Measurement. <u>IEE</u> <u>Conference on Antenna and Propagation</u>. UK: 1993.
- [33] Gary E. Evans. <u>Antenna Measurement Techniques</u>. London: Artech House, Inc. 1990.
- [34] มอก. 1956-2542 บริภัณฑ์เทคโนโลยีสารสนเทศ: ขีดจำกัดสัญญาณรบกวนวิทยุ, สำนัก งานมาตรฐานผลิตภัณฑ์อุตสาหกรรม, กระทรวงอุตสาหกรรม.

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก

ภาคผนวก ก

การขจัดภาวะเอกฐานของสมการอินทริเกรตของพ็อกลิงตัน

ถ้าหากสังเกตสมการอินทริเกรตของพ็อกลิงตันที่แสดงดังสมการ (2.58) จะเห็นว่าพจน์ที่ ทำให้เกิดภาวะเอกฐานแสดงได้ดังสมการ (ก.1)

$$K(z,z') = \frac{e^{-j\beta R}}{R^5} \left[(2R^2 - 3a^2)(1 + j\beta R) + (\beta R a)^2 \right]$$
(1.1)

เมื่อกระจาย $\frac{e^{-j\beta R}}{R^5}$ ของสมการ (ก.1) ด้วยอนุกรม Maclaurin ห้าพจน์แรกแสดงได้ดังสมการ (ก.2)

 $\rho^{-j\beta R}$

$$F(R) = \frac{\sigma}{R^5}$$
$$= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-j\beta)^n}{n!} R^{n-5}$$
$$= \frac{1}{R^5} - \frac{j\beta}{R^4} - \frac{\beta^2}{2R^3} + \frac{j\beta^3}{6R^2} + \frac{\beta^4}{24R}$$
(f).2)

เมื่อแทนสมการ (ก.1) ลงในสมการ (ก.2) จะได้

$$K(z,z') = \left[\frac{1}{R^5} - \frac{j\beta}{R^4} - \frac{\beta^2}{2R^3} + \frac{j\beta^3}{6R^2} + \frac{\beta^4}{24R}\right] \left[(2R^2 - 3a^2)(1 + j\beta R) + (\beta R a)^2\right]$$
$$= \frac{2}{R^3} + \frac{j2\beta}{R^2} - \frac{3a^2}{R^5} - \frac{j3\beta a^2}{R^4} + \frac{\beta^2 a^2}{R^3} + \frac{j2\beta}{R^2} + \frac{2\beta^2}{R} + \frac{j3\beta a^2}{R^4} - \frac{3\beta^2 a^2}{R^3} - \frac{j\beta^3 a^2}{R^2}$$
$$- \frac{\beta^2}{R} - \frac{j2\beta}{2} + \frac{3\beta^2 a^2}{2R^3} + \frac{j3\beta^3 a^2}{2R^2} - \frac{\beta^4 a^2}{2R} - \frac{j\beta^3}{3} - \frac{2\beta^4 R}{6} - \frac{j3\beta^3 a^2}{6R^2} + \frac{3\beta^4 a^2}{6R}$$
$$+ \frac{j\beta^5 a^2}{6} + \frac{\beta^4 R}{12} + \frac{j2\beta^5 R^2}{24} - \frac{3\beta^4 a^2}{24R} - \frac{j3\beta^5 a^2}{24} + \frac{\beta^6 a^2 R}{24}$$
(fi.4)

เมื่อเขียนสมการ (ก.4) ให้อยู่ในรูปอย่างง่ายแสดงได้ดังสมการ (ก.5)

$$K(z,z') = \frac{-j2\beta^{3}}{3} - \frac{\beta^{4}R}{4} + \frac{\beta^{5}}{24} \left[j\left(a^{2} + 2R^{2}\right) + \beta a^{2}R \right] + \frac{\beta^{2}}{R} \left[1 - \frac{1}{8}(\beta a)^{2} \right] + \frac{2}{R^{3}} \left[1 - \frac{1}{4}(\beta a)^{2} \right] - \frac{3a^{2}}{R^{5}}$$
(n.5)

จากสมการ (ก.5) พจน์ย่อยที่ประกอบด้วย 1/R ,1/R³ และ 1/R⁵ จะทำให้สมการอินทริเกรตของ พ็อกลิงตันเกิดภาวะเอกฐานและกำหนดให้เท่ากับ

$$K_{s}(z,z') = \frac{\beta^{2}}{R} \left[1 - \frac{1}{8} (\beta a)^{2} \right] + \frac{2}{R^{3}} \left[1 - \frac{1}{4} (\beta a)^{2} \right] - \frac{3a^{2}}{R^{5}}$$
(1.5)

ดังนั้นสามารถขจัดภาวะเอกฐานได้โดยอาศัยสมการ (ก.6)

$$K(z,z') = \left[K(z,z') - K_s(z,z')\right] + K_s(z,z')$$
(1.6)

อาศัยสมการ (ก.1) กับสมการ (ก.6) จะได้ว่า

$$K(z,z') - K_{s}(z,z') = \begin{cases} \frac{[e^{-j\beta R} + j\beta R - 1][(2R^{2} - 3a^{2})(1 + j\beta R) + (\beta R a)^{2}]}{R^{5}} \\ + \frac{[R^{2}/2][(2 + (\beta a/2)^{2})(\beta R)^{2} - (3 + j2\beta R)(\beta a)^{2}]}{R^{5}} \end{cases}$$
(f).7)

แทนสมการ (ก.5) และสมการ (ก.7) ลงในสมการ (ก.6) จะได้ *K*(*z*,*z'*) ที่ขจัดภาวะเอกฐานจาก นั้นนำไปแทนในสมการอินทริเกรตของพ็อกลิงตันในสมการ (2.58) แล้วประมาณหาค่าคำตอบ ด้วยระเบียบวิธีโมเมนต์ซึ่งถ้าหากพิจารณาพจน์ที่เป็นภาวะเอกฐานจะได้ผลการอินทริเกรตแสดง ดังสมการ (ก.8)

$$\int_{-\Delta/2}^{\Delta/2} K_s dz' = \beta^2 \left\{ \left[1 - \frac{1}{8} (\beta a)^2 \right] \ln \left[\frac{\varsigma_2 + R_2}{\varsigma_1 + R_1} \right] + \frac{1}{2} \left[\frac{\varsigma_1}{R_1} - \frac{\varsigma_2}{R_2} \right] + \left[\frac{1}{(\beta R_1)^2} \frac{\varsigma_1}{R_1} - \frac{1}{(\beta R_2)^2} \frac{\varsigma_2}{R_2} \right] \right\}$$
(n.8)

เมื่อ

$$\varsigma_1 = \left(z_m - z_n\right) - \Delta/2 \tag{(1.9)}$$

$$\varsigma_2 = (z_m - z_n) + \Delta/2 \tag{n.10}$$

$$R_1 = \sqrt{\varsigma_1^2 + a^2}$$
(n.11)

$$R_2 = \sqrt{\varsigma_2^2 + a^2}$$
 (n.12)

สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ข

การพิจารณาค่า Return Level

การพิจารณาค่า Return Level ได้โดยพิจารณาจากฟังก์ชันผกผันของการแจกแจงความถี่ สะสมค่าสุดขีดทั่วไป (GEV) จากสมการ (3.23) สามารถพิจารณาได้จากกรณีต่อไปนี้

กรณี $\xi \neq 0$

$$x = e^{-\left(1+\zeta\left(\frac{y-\bar{x}}{s}\right)\right)^{-\frac{1}{\zeta}}}$$
(1.1)

เมื่อเขียนอยู่ในรูปล็อกฐานธรรมชาติจะได้

$$\ln x = -\left(1 + \xi \left(\frac{y - \overline{x}}{s}\right)\right)^{-\frac{1}{\xi}}$$

$$\left(\ln \frac{1}{x}\right)^{-\xi} = 1 + \xi \left(\frac{y - \overline{x}}{s}\right)$$
(1.2)

จะได้

$$H^{-1} = y = x + \frac{\overline{x}}{s} \left(1 - \ln\left(\frac{1}{x}\right)^{\xi} \right)$$
 (1.3)

ดังนั้นค่า Return Level กรณี $\xi \neq 0$ จะได้

$$R^{k}\left(1-\frac{1}{k}\right) = x + \frac{\overline{x}}{s}\left(1-\left[-\ln\left(1-\frac{1}{k}\right)\right]^{\xi}\right)$$
(2.4)

กรณี $\xi = 0$

$$x = e^{-e^{-\left(\frac{y-\bar{x}}{s}\right)}} \tag{1.5}$$

เมื่อเขียนอยู่ในรูปล็อกฐานธรรมชาติจะได้

$$\ln x = -e^{-\left(\frac{y-\overline{x}}{s}\right)} \tag{1.6}$$

$$\ln \ln \frac{1}{x} = -\left(\frac{y - \overline{x}}{s}\right) \tag{(1.7)}$$

$$H^{-1} = y = \overline{x} - s \ln \ln \left(\frac{1}{x}\right) \tag{1.8}$$

ดังนั้นค่า Return Level กรณี $\xi=0$ จะได้

$$R^{k}\left(1-\frac{1}{k}\right) = \overline{x} - s \ln\left(-\ln\left(1-\frac{1}{k}\right)\right)$$
(1.9)

ภาคผนวก ค

การพิจารณาค่า VaR_p

การพิจารณาค่า *VaR_p* ได้โดยพิจารณาจากฟังก์ชันผกผันของการแจกแจงความถี่สะสม ค่าสุดขีดทั่วไป (GPD) จากสมการ (3.28) สามารถพิจารณาได้ดังสมการต่อไปนี้

$$F(x) = (1 - F(u))F_u(x) + F(u)$$
(P.1)

แทนค่า F(u) ด้วยค่า $(n - N_u)/n$ เมื่อ n คือจำนวนตัวอย่างทั้งหมด และ N_u คือ จำนวนกลุ่ม ตัวอย่างที่เกินค่าระดับอ้างอิง u แทนลงสมการ (ค.1) แสดงได้ดังสมการ (ค. 2)

$$F(x) = 1 - \frac{N_u}{n} \left(1 + \frac{\xi}{s} (x - u)^{-\frac{1}{\xi}} \right) + \left(1 - \frac{N_u}{n} \right)$$
(P. 2)

เมื่อเขียนให้อยู่ในรูปอย่างง่ายแสดงได้ดังสมการ (ค. 3)

$$F(x) = 1 - \frac{N_u}{n} \left(1 + \frac{\xi}{s} (x - u) \right)^{-\frac{1}{\xi}}$$
(P. 3)

เมื่อหา VaR_p จากฟังก์ชันผกผันในสมการ (ค. 3) แสดงขั้นตอนการพิจารณาได้ดังสมการต่อไปนี้

$$x = 1 - \frac{N_u}{n} \left(1 + \frac{\xi}{s} (y - u) \right)^{-\frac{1}{\xi}}$$
 (P. 4)

$$\frac{n}{N_{u}}(1-x) = \left(1 + \frac{\xi}{s}(y-u)\right)^{-\frac{1}{\xi}}$$
(P. 5)

$$\frac{\xi}{s}(y-u) = \left(\frac{n}{N_u}(1-x)\right)^{-\xi} - 1 \tag{(P. 6)}$$

จะได้

$$F^{-1} = y = u + \frac{s}{\xi} \left(\frac{n}{N_u} (1 - x) \right)^{-\xi} - 1$$
 (A.7)

อาศัยสมการ (3.1) ร่วมกับสมการ (ค. 7) จะได้ค่าสุดขีดแสดงดังสมการ (ค. 8)

$$VaR_{p} = u + \frac{s}{\xi} \left(\left(\frac{n}{N_{U}} p \right)^{-\xi} - 1 \right)$$
 (A.8)



สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ง

วิธีการพิจารณาเลือกค่าระดับอ้างอิงทั้งเหมาะสม ของการแจกแจงความถี่สะสมพาเรโตทั่วไป (GPD)

ระดับอ้างอิง *u* ที่เหมาะสมในทางทฤษฏีนั้นจะต้องมีค่าเข้าใกล้อนันต์เพราะว่ายิ่งค่าระดับ อ้างอิงมีค่าสูงมากเข้าใกล้อนันต์มากเพียงใดการแจกแจงแบบพาเรโตทั่วไปจะสามารถพรรณนาการ แจกแจงค่าส่วนเกินที่แทนด้วยตัวแปร *y* ในสมการ (3.28) ได้ดียิ่งขึ้น ถ้าหากในการพิจารณาค่าส่วน เกินนี้ให้มีค่าที่สูงจะทำให้จำนวนตัวอย่างที่มีค่ามากกว่าค่าระดับอ้างอิง (*N*_u) มีจำนวนลดลงทำให้มี จำนวนกลุ่มตัวอย่างไม่มากพอที่จะใช้คำนวณหาค่าปัจจัย *s* และ *ξ* ได้อย่างแม่นยำ แต่ถ้าหาก กำหนดให้ยิ่งค่าระดับอ้างอิงมีค่าต่ำลงจะทำให้ได้ *N*_u เป็นจำนวนมากขึ้นอาจจะทำให้ผลการ วิเคราะห์เกิดการเบี่ยงเบน (bias) เนื่องมาจากค่าส่วนเกิน *y* ที่ได้รับนั้นอาจจะขยายไปครอบคลุมค่า อื่นๆ ซึ่งไม่ได้เป็นค่าสุดขีด

การระบุค่าระดับอ้างอิง *u* สามารถกระทำได้โดย การวิเคราะห์กราฟของ Hill โดยมีขั้นตอน การวิเคราะห์ดังต่อไปนี้ ขั้นตอนแรกกำหนดค่าระดับอ้างอิงขึ้นมาค่าหนึ่งโดยจะมีค่ามากกว่าศูนย์ ($u_L > 0$) และมีค่าไม่สูงมากนัก แล้วจากนั้นนำค่า u_L ไประบุกลุ่มตัวอย่างที่มีค่าเกินกว่าค่าระดับ อ้างอิง u_L จะแทนด้วย *R* ซึ่งจำนวนกลุ่มตัวอย่างที่ค่าระดับอ้างอิงนี้จะแทนด้วย *N* ตัว ขั้นตอนที่ สองนำกลุ่มตัวอย่างนี้มาเรียงให้เป็นลำดับจากค่าน้อยไปหาค่ามากแสดงได้ดังอสมการ (ง.1)

$$R_{(1)} \le R_{(2)} \le R_{(3)} \dots \dots \le R_{(N)} \tag{(3. 1)}$$

โดยที่ตัวแปร R₍₁₎ มีค่าน้อยที่สุดและตัวแปร R_(N) มีค่ามากที่สุด จากนั้นขั้นตอนที่สามคำนวณค่าทาง สถิติของ Hill เขียนแทนด้วย H_{k,N} สามารถคำนวณแสดงได้ดังสมการ (ง. 2)

$$H_{k,N} = \left(\frac{1}{N-k-1}\sum_{j=k}^{N} \ln(R_j)\right) - \ln(R_k)$$
(3.2)

โดย k = 1, 2, 3,, N − 1

ขั้นตอนที่สี่เขียนความสัมพันธ์คู่ลำดับระหว่างค่าลำดับที่ *k* กับค่าฟังก์ชันผกผันของค่าทางสถิติของ Hill ณ ลำดับที่ *k* เขียนแทนด้วย (*k*, *H*⁻¹_{*k*,N}) เรียกว่า กราฟของ Hill และขั้นตอนสุดท้าย เลือกค่าระดับ อ้างอิงโดยดูจากกราฟความสัมพันธ์ของคู่ลำดับในขั้นตอนที่สี่ซึ่งมีค่าทรงตัวแสดงกราฟตัวอย่างของคู่ ลำดับได้ดังรูป (ง. 1)



รูป ง. 1 สัมพันธ์คู่ลำดับระหว่างค่าลำดับที่ k กับ ค่าฟังก์ชันผกผันของค่าทางสถิติของ Hill ณ ลำดับที่ k

จากรูป ง. 1 จะสังเกตเห็นว่ากราฟของ Hill นั้นจะเริ่มทรงตัวเมื่อค่า *k* อยู่ในลำดับที่ 14 ซึ่ง ตรงกับค่าสุดขีดในลำดับที่ 14 ซึ่งมีค่าสุดขีดเท่ากับ 9.85 โดยจะกำหนดให้ค่าสุดขีด ณ ตำแหน่งที่ 14 นี้เท่ากับค่าระดับอ้างอิง (*u*) คือมีค่าเท่ากับ 9.85

จุฬาลงกรณ่มหาวิทยาลัย

ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นายคทา สุวรรณวัฒน์ เกิดวันที่ 15 ธันวาคม พ.ศ. 2521 จังหวัดกรุงเทพมหานคร สำเร็จ การศึกษาระดับปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า จากสาขาวิชาวิศวกรรม โทรคมนาคม สำนักวิชาวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี ในปีการศึกษา 2542 และเข้าศึกษาต่อในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิชาวิศวกรรม ไฟฟ้าคณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในปีการศึกษา 2544



สถาบันวิทยบริการ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย