

รายการอ้างอิง

สุวรรณ เที่ยวชาญศิลป์. 2531. การส่งถ่ายน้ำหนักสติติค และการคาดคะเนความสามารถในการรับน้ำหนักของเสาเข็มเจาะ. วิทยานิพนธ์ปริญญาบัณฑิต ภาควิชาวิศวกรรมโยธา บัณฑิตวิทยาลัย จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย.

Aristonous, M. T., Jaocob, B., and Paul, C. 1991. Three-dimensional nonlinear study of piles. Journal of Geotechnical Engineering, ASCE, Vol.117, No.3, March,1991: 429-447.

Balaam, N. P., Poulos, H. G., and Booker, J. R. 1975. Finite element analysis of the effect of installation on pile load-settlement behavior. Geotechnical engineering, Vol. 6, No. 1: 33-48.

Balaam, N. P., Booker, J. R., and Poulos, H. G. 1976. Analysis of granular pile behavior using finite elements. University of Sidney Civil Engineering Res. Rep. R290, Australia.

Bathe, N. J. 1996. Finite element procedures. Englewood Cliffs, New Jersey: Prentice-Hill.

Bogard, D., and Matlock, H. 1983. Procedure for analysis of lateral loaded pile groups in soft clay. Geotechnical practice in offshore engineering, S. G. Wright, ed., ASCE, 100(6), New York, N.Y.: 499-535.

Brown, D. A., Morison, C. and, Reese, L. C. 1988. Lateral load behavior of pile group in sand. Journal of Geotechnical Engineering, ASCE, Vol.114, N0.11: 1261-1276.

Butterfield, R., and Banerjee, P. K. 1971. The elastic analysis of compressible piles and pile groups. Geotechnique, Vol. 21, No. 1: 43-60.

Chancy, P., and Randolph, M. F. 1993. An approximate analysis procedure for pile raft foundation. International Journal for Numerical and Analytical Methods in Geomechanics 17, No.12: 849-869.

Chen, W. F., and Mizuno, E. 1990. Nonlinear analysis in soil mechanics. The Netherlands, Elsevier Science Publisher B.V.,

Coyle, H. M., and Reese, L. C. 1966. Load transfer for axially loaded piles in clay. Journal of The Soil Mechanics And Foundation Division, ASCE, Vol. 92, SM2: 1-26.

Christophe, G., and Jean-François, R. 2003. Gmsh: A three-dimensional finite element mesh generator with built-in pre- and post-processing facilities [online]. Available from: <http://www.geuz.org/gmsh/> [2003, September 7]

D'Appolonia, E., and Romualdi, J. P. 1963. Load transfer in end-bearing steel H-piles. Journal of The Soil Mechanics And Foundation Division, ASCE, Vol. 89, SM2: 1-25.

Desai, C. S. 1974. Numerical design-analysis for piles in sands. Journal of Geotechnical Engineering Division, ASCE, Vol.100, No. GT6: 613-635.

- Desai, C. S., and Zaman, M. M. 1984. Thin-layer element for interfaces and joints. International Journal for Numerical and Analytical Methods in Geomechanics, Vol. 8: 19-43.
- Ellison R. D., D'Appolonia, E., and Thieas, G.R. 1971. Load-deformation mechanism for bored piles. Journal of The Soil Mechanics And Foundation Division, ASCE, Vol. 97, No. SM4: 661-678.
- Esu, F., and Ottaviani, M. 1975. Discussion to paper by C. S. Desai. Proc. Geot. Eng. Divn., ASCE, Vol. 101, No. GT7: 693-695.
- Goodman, R. E., Taylor, R. L., and Brekke, T. L. 1968. A model for the mechanics of jointed rock. Journal of The Soil Mechanics And Foundation Division, ASCE, Vol. 94, No. SM3, May, 1968: 637-659.
- Joe, B. 2003. Barry Joe's Geompact and Mesh Generation Research. [online]. Available from: <http://members.allstream.net/~bjoe/> [2003, September 7]
- Lee, I. K. 1973. Finite element techniques – A short course of fundamentals and application. Univ. of N. S. W., Australia
- Liyanapathirana, D. S., Deeks, A. J., and Randolph, M. F. 2000. Application of stress smoothing methods to a finite element pile driving analysis. Engineering Computations, Vol.17, No.3: 218-233.
- Mindlin, R. D. 1936. Force at a point in the interior of a semi-infinite solid. Physics 7: 195.
- Muqtadir, A., and Desai, C. S. 1986. Three-dimensional analysis of a pile group foundation. International Journal for Numerical and Analytical Methods in Geomechanics, 10(1) : 41-58.
- Nogami, T., and Paulson, S. K. 1985. Transfer matrix approach for nonlinear pile group response analysis. International Journal for Numerical and Analytical Methods in Geomechanics 21, 9(4) : 299-316.
- O'Neill, M. W., Ghazzaly, O. I., and Ha, H. B. 1977. Analysis of three-dimensional pile groups with non-linear soil response and pile-soil-pile interactio. Proc. 9th Offshore Tech. Conf., ASCE et al.: 245-256.
- Poulos, H. G., and Davis, E. H. 1968. The settlement behavious of single axially-loaded incompressible piles and piers. Geotechnique, Vol. 18: 351-371.
- Poulos, H. G., and Davis, E. H. 1974. Elastic Solutions for Soil and Rock Mechanics. New York: Wiley.
- Poulos, H. G., and Davis, E. H. 1980. Pile foundation analysis and design. Canada: John Wiley & Sons.
- Pressley, J. S., and Poulos H. G. 1986. Technical notes on practical applications: Finite element analysis of mechanisms of pile group behavior. International Journal for Numerical and Analytical Methods in Geomechanics, 10: 213-221.
- Randolph, M. F., and Wroth, C. P. 1978. Analysis of deformation of vertically loaded piles. Journal of Geotechnical Engineering Division, ASCE, Vol.104, No. GT12: 1465-1448.

- Shen, W. Y., Chow, Y. K., and Yong, K. Y. 1997. A variational approach for vertical deformation analysis of pile group. International Journal for Numerical and Analytical Methods in Geomechanics 21, No.11: 741-752.
- Smith, I. M., and Griffiths, D. V. 1998. Programming the finite element method. 3rd edit. England: John Wiley & Sons.
- Terzaghi, K. 1943. Theoretical soil mechanics. New York: Wiley.
- Trochanis, A. M., Bielak, J., and Christiano, P. 1991. Three-dimensional nonlinear study of piles. Journal of Geotechnical Engineering, Vol. 117, No. 3, March, 1991: 429-447.
- Valliappan, S., Lee, I. K., and Boonlualohr, P. 1974. Settlement of piles in layered soils. Proc. 7th Biennial Conf. Aust. Rd. Res. Bd. Adelaide, Vol. 7, pt. 7: 144-153.
- Xu, K. J., and Poulos, H. G. 2000. General elastic analysis of piles and pile groups. International Journal for Numerical and Analytical Methods in Geomechanics 24, No.15: 1109-1138.
- Zienkiewicz, O. C., and Zhu, J. Z. 1992. The superconvergent patch recovery and a posteriori error estimates. Part 1: the recovery technique. International Journal for Numerical Methods in Engineering, Vol.33: 1331-1364.

ภาคผนวก

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ภาคผนวก ก.

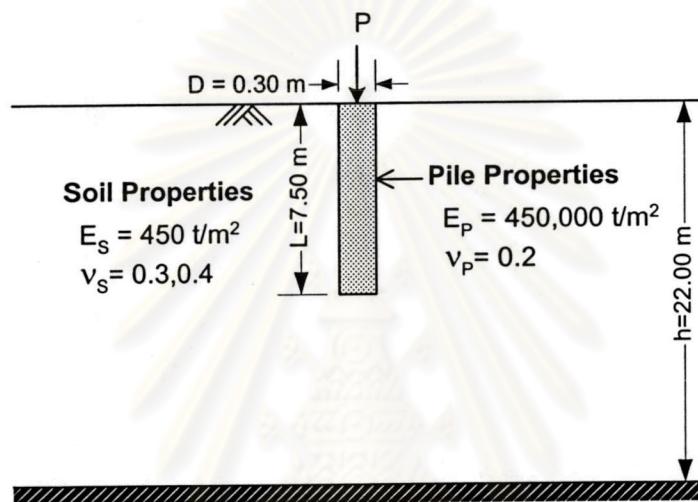
ตัวอย่างการคำนวณการทรุดตัวที่หัวเสาเข็ม

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ตัวอย่างที่ ก.1 การคำนวณการหดตัวของเสาเข็มตันเดียวชนิดเสาเข็มลอย(Single Floating Pile)

ในส่วนนี้ แสดงตัวอย่างการคำนวณค่าการหดตัวที่หัวเสาเข็มของเสาเข็มตันเดียว ชนิดเสาเข็มลอย โดยใช้ผลเฉลยของวิธีอิเล็กทริก (Elastic Solution) เสนอโดย Poulos และ Davis (1980) จากตัวอย่างปัญหาที่เสนอในหัวข้อที่ 5.1.6.1(1) โดยกราฟที่ใช้ในการหาค่าพารามิเตอร์ที่จำเป็นแสดงดังรูปที่ ก.1 ถึง ก.4

ปัญหา



เมื่อกำหนดให้แรงกระทำที่หัวเสาเข็ม P เป็นแรงกระทำสม่ำเสมอขนาด $100 \text{ t}/\text{m}^2$ โดยค่าสัดส่วนต่าง ๆ ที่จำเป็นในการหาค่าพารามิเตอร์จากกราฟ สรุปได้ดังนี้

- $L/d = 7.5/0.3 = 25$
- $L/h = 7.5/22 = 0.34$
- $k = \frac{E_p R_A}{E_s} = (450000 \times 1.0)/450 = 1000$
- $d_b/d = 0.3/0.3 = 1.0$

การคำนวณ

จากสมการ การหดตัวของเสาเข็ม คือ

$$\rho = \frac{P I}{E_s d} \quad (\text{ก.1})$$

$$\text{โดยที่ } I = I_0 R_K R_H R_V$$

เมื่อ	$I_0 = 0.075$	(จากรูปที่ ก.1)
	$R_K = 1.12$	(จากรูปที่ ก.2)
	$R_H = 0.86$	(จากรูปที่ ก.3)
	$R_V = 0.93, 0.97$; เมื่อ $V = 0.3, 0.4$ ตามลำดับ	(จากรูปที่ ก.4)

(ก) เมื่อ $V = 0.3$

$$\begin{aligned} I &= 0.075 \times 1.12 \times 0.86 \times 0.93 \\ &= 0.067 \end{aligned}$$

จากสมการ (ก.1) จะได้ ;

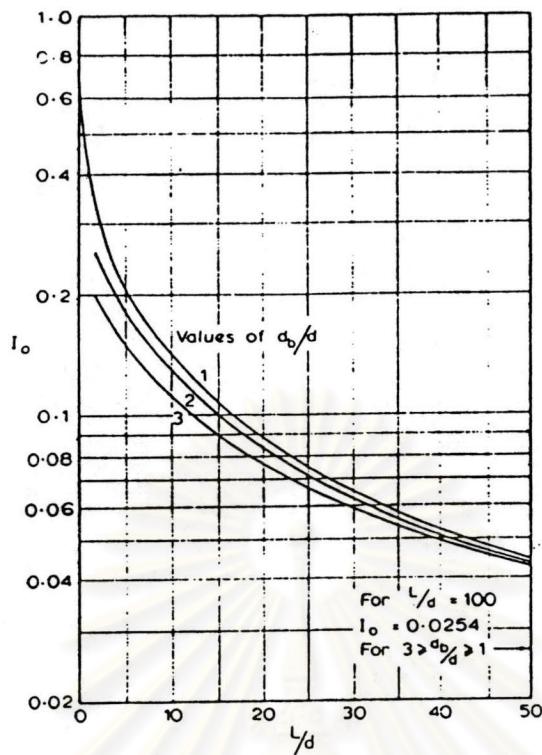
$$\begin{aligned} \rho &= \frac{[100t / m^2 \times (\pi \times (0.15m)^2)] \times 0.067}{450t / m^2 \times 0.3m} \\ &= 3.51 \times 10^{-3} \text{ m} \end{aligned}$$

(ข) เมื่อ $V = 0.4$

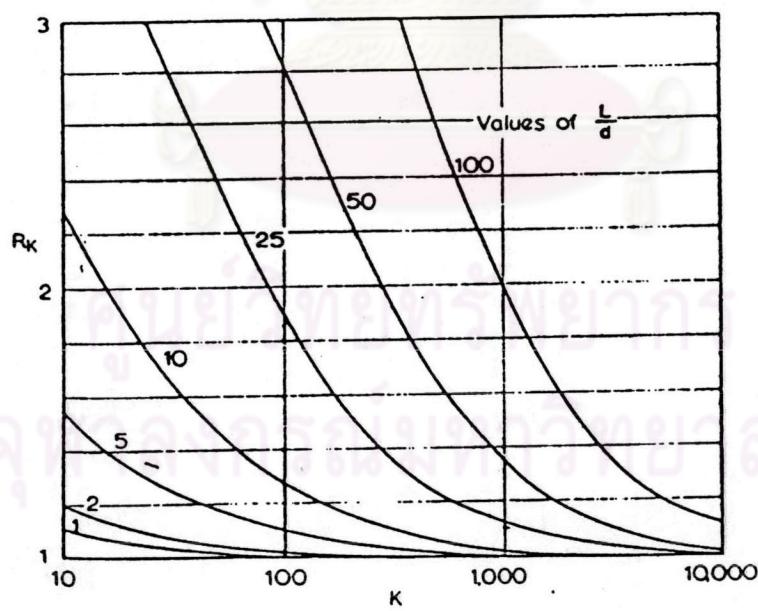
$$\begin{aligned} I &= 0.075 \times 1.12 \times 0.86 \times 0.97 \\ &= 0.070 \end{aligned}$$

จากสมการ (ก.1) จะได้ ;

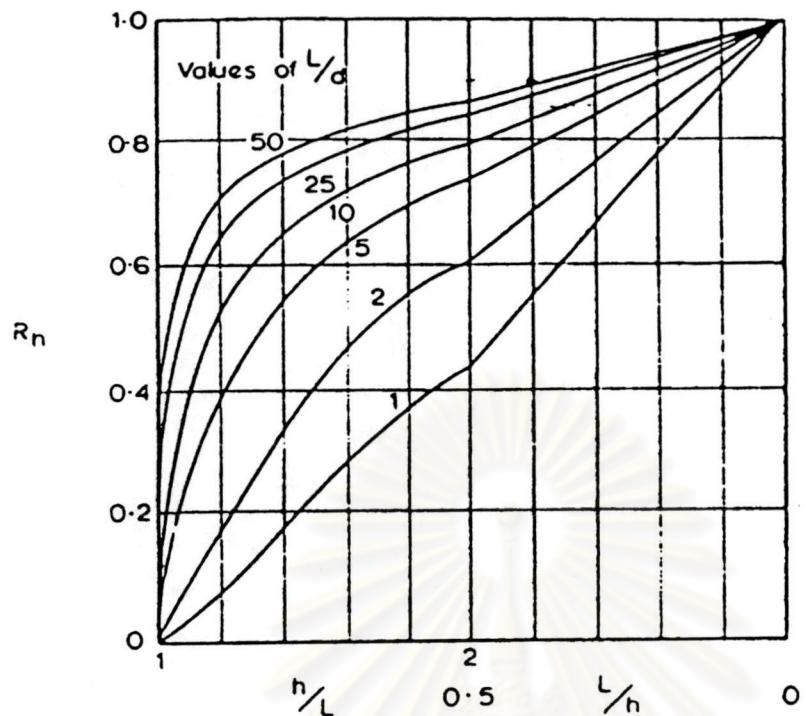
$$\begin{aligned} \rho &= \frac{[100t / m^2 \times (\pi \times (0.15m)^2)] \times 0.070}{450t / m^2 \times 0.3m} \\ &= 3.67 \times 10^{-3} \text{ m} \end{aligned}$$



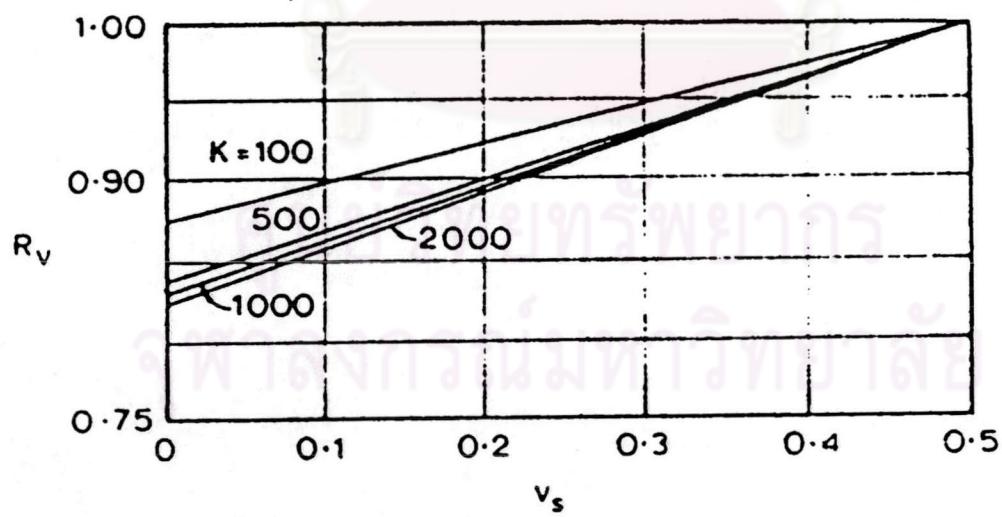
รูปที่ ก.1 ค่าอินฟลูเอนซ์แฟกเตอร์ของการทุบตัว(Displacement-influence Factor) I_0



รูปที่ ก.2 ค่าปรับแก้ค่าความอัดตัวของเสาเข็ม(Compressibility correction factor) R_K



รูปที่ ก.3 ค่าปรับแก้ค่าระดับของฐานแข็ง (Depth correction factor) R_h

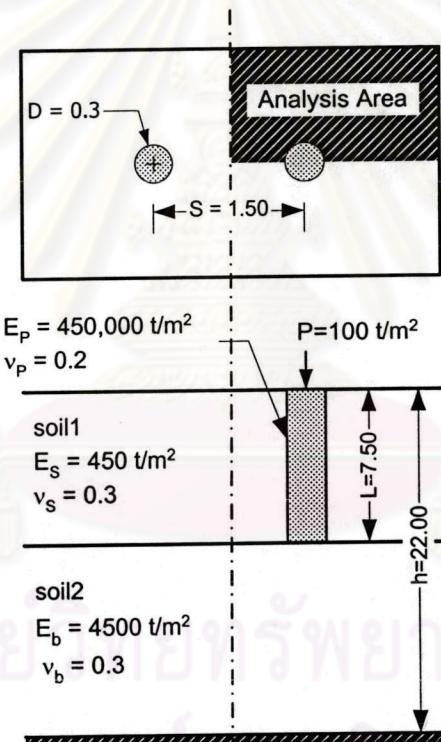


รูปที่ ก.4 ค่าปรับแก้อัตราส่วนปัวซองส์ (Poisson's ratio correction factor) R_v

ตัวอย่างที่ ก.2 การคำนวณการทรุดตัวของเสาเข็มกลุ่ม 2 ตัน กรณีปลายเสาเข็มอยู่บนชั้นดินที่แข็งกว่า
(bearing on stiffer stratum)

ในหัวข้อนี้ แสดงตัวอย่างการคำนวณค่าการทรุดตัวที่หัวเข็มของเสาเข็มกลุ่ม 2 ตัน ในกรณีที่ปลายเสาเข็มวางอยู่บนชั้นดินที่แข็งกว่า โดยใช้ผลเฉลยของวิธีอิเลสติก (Elastic Solution) ซึ่งเสนอโดย Poulos และ Davis (1980) จากตัวอย่างปัญหาที่เสนอในหัวข้อที่ 5.2.6.1(2) การคำนวณจะเริ่มจากการหาค่าการทรุดตัวของเสาเข็มเดียว จากนั้นเพิ่มค่าการทรุดตัวที่เพิ่มขึ้นที่เป็นผลมาจากการเสาะเข็มตันข้าง ๆ โดยการหาค่าอินเตอร์แอคชันแฟกเตอร์ (interaction factor) ของกลุ่มเสาเข็มนั้น สำหรับกราฟที่ใช้ในการหาค่าอินเตอร์แอคชันแฟกเตอร์ และค่าปรับแก้ต่าง ๆ สำหรับกรณีเสาเข็ม 2 ตัน แสดงดังรูปที่ ก.6 ถึง ก.10

ปัญหา



โดยค่าสัดส่วนต่าง ๆ ที่จำเป็นในการหาค่าพารามิเตอร์จากกราฟ สรุปได้ดังนี้

- $L/d = 7.5/0.3 = 25$
- $L/h = 7.5/22 = 0.34$
- $k = \frac{E_p R_A}{E_s} = (450000 \times 1.0)/450 = 1000$

- $d_b/d = 0.3/0.3 = 1.0$
- $s/d = 1.5/0.3 = 5$
- $E_b/E_s = 4500/450 = 10$

การคำนวณ

(1) คำนวณการทุ่ดตัวของเสาเข็มตันเดี่ยว

$$\text{จาก } \rho = \frac{PI}{E_s d}$$

$$\text{โดยที่ } I = I_0 R_K R_H R_V$$

เมื่อ	$I_0 = 0.075$	(จากรูปที่ ก.1)
	$R_K = 1.12$	(จากรูปที่ ก.2)
	$R_h = 0.86$	(จากรูปที่ ก.3)
	$R_V = 0.93$	(จากรูปที่ ก.4)
	$R_b = 0.63$	(จากรูปที่ ก.5)

$$\begin{aligned} \text{จะได้ } I &= 0.075 \times 1.12 \times 0.86 \times 0.93 \times 0.63 \\ &= 0.0423 \end{aligned}$$

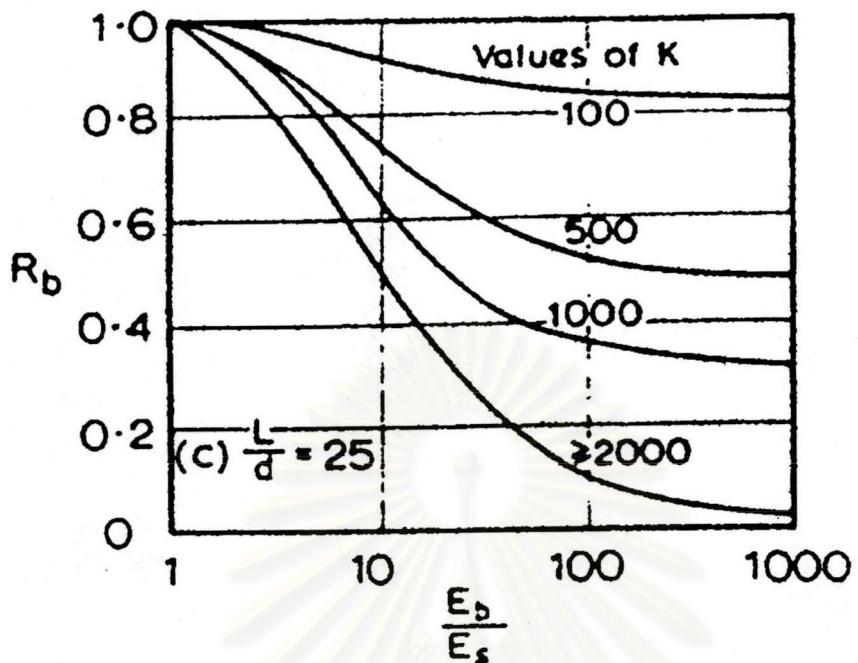
ดังนั้น จะได้ค่าการทุ่ดตัวของเสาเข็มตันเดี่ยว ;

$$\begin{aligned} \rho &= \frac{[100t / m^2 \times (\pi \times (0.15m)^2)] \times 0.0423}{450t / m^2 \times 0.3m} \\ &= 2.22 \times 10^{-3} \text{ m} \end{aligned}$$

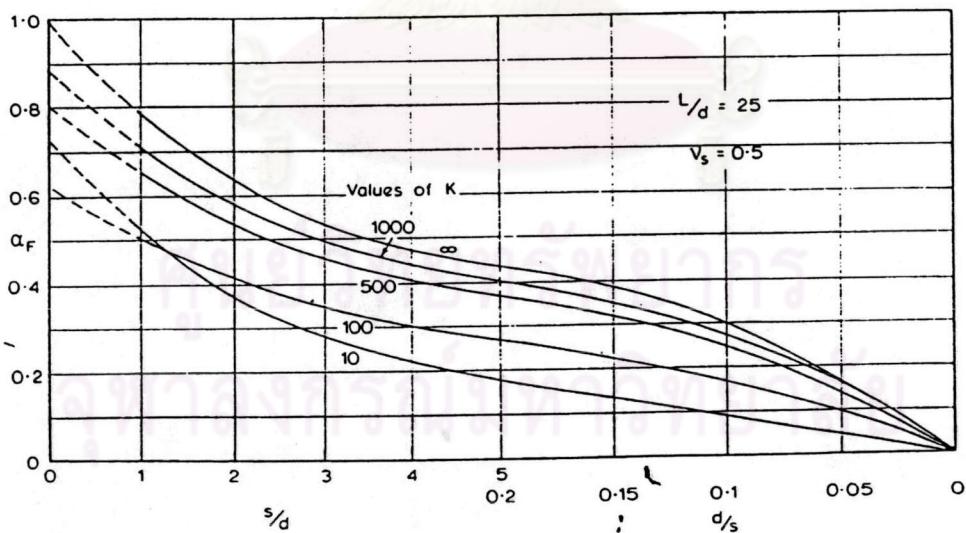
(2) คำนวณการทุ่ดตัวที่เพิ่มขึ้นจากผลของกลุ่มเสาเข็ม

$$\text{จากสมการ การทุ่ดตัวที่เพิ่มขึ้น} = \alpha \times \rho \quad (\text{ก.2})$$

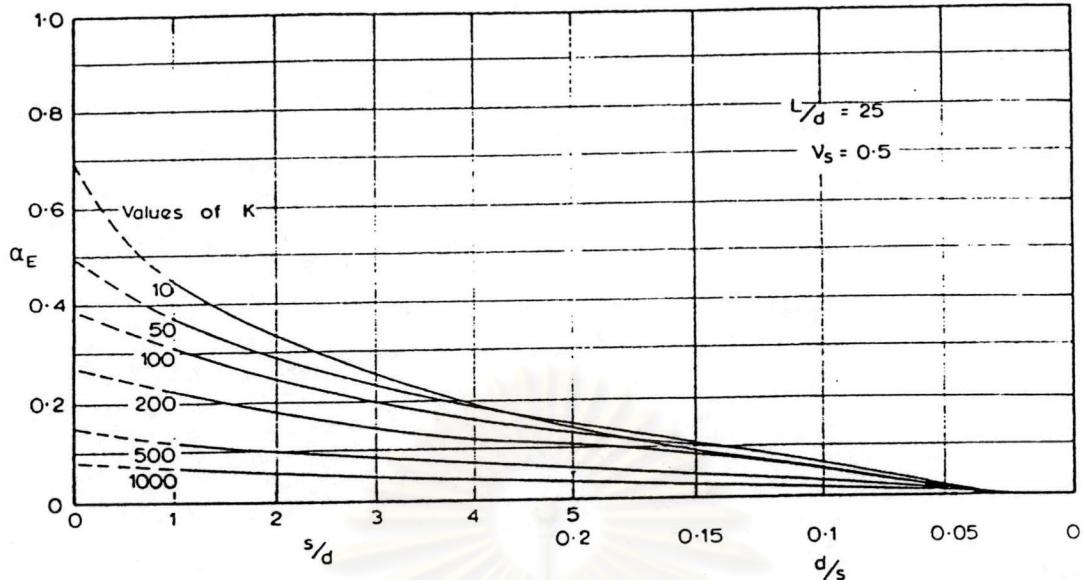
โดยที่ α : อินเตอร์แอคชันแฟกเตอร์ (interaction factor)



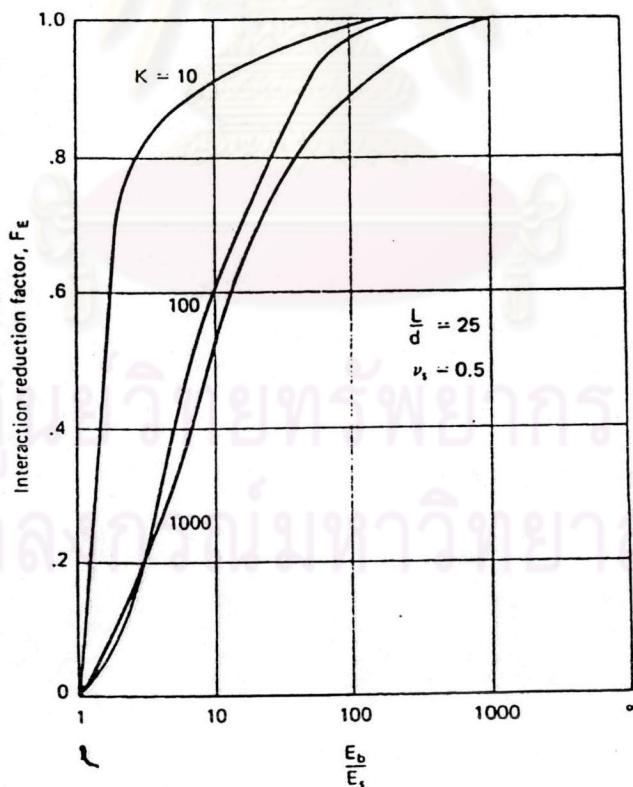
รูปที่ ก.5 ค่าปรับแก้ผลของขั้นดินที่แข็งกว่า(Stiffer stratum correction factor) R_b



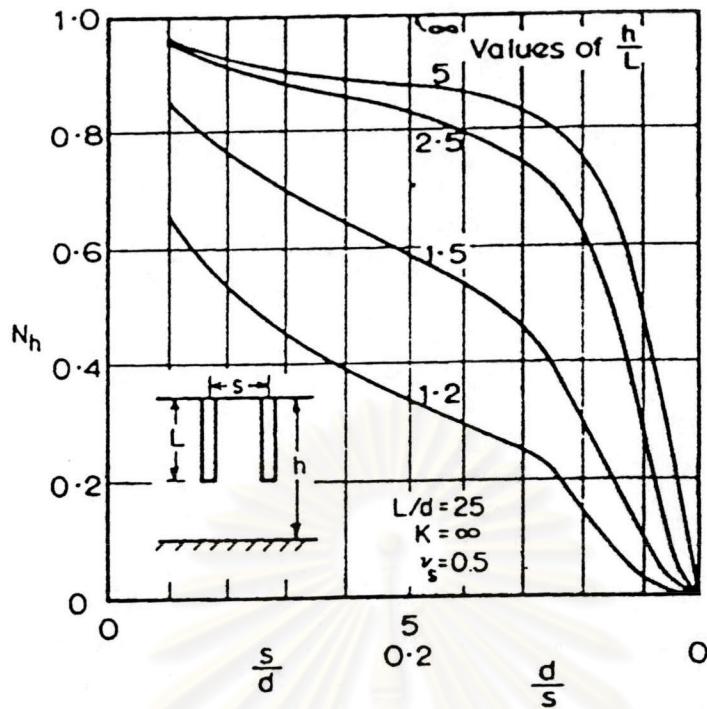
รูปที่ ก.6 อินเตอร์แอคชันแฟกเตอร์สำหรับเสาเข็ม 2 ตันชนิดเสาเข็มกลอย เมื่อ $L/d = 25$



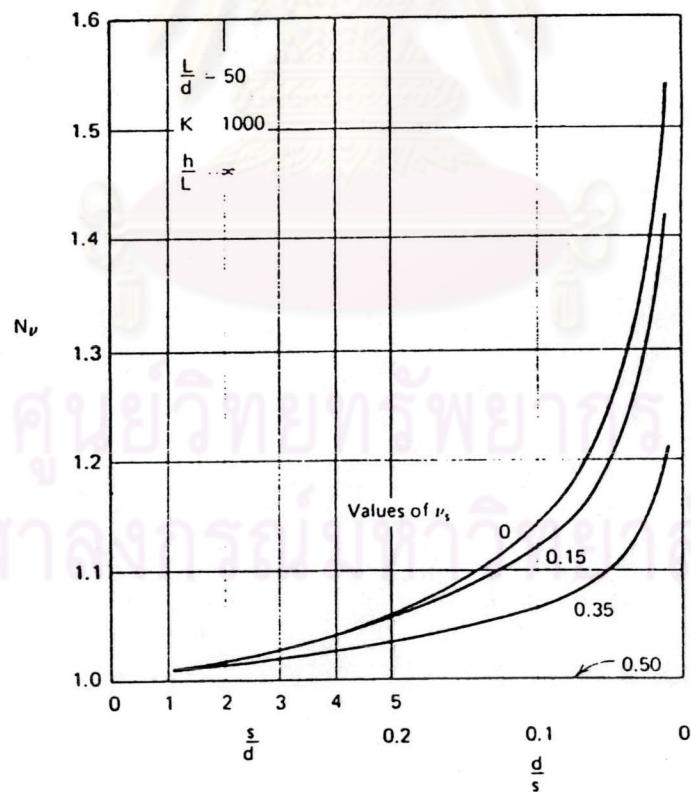
รูปที่ ก.7 อินเตอร์แอคชันแฟกเตอร์สำหรับเสาเข็ม 2 ตัน กรณีปลายเข็มอยู่บนฐานแข็ง เมื่อ $L/d = 25$



รูปที่ ก.8 แฟกเตอร์ลดค่า(F_E) สำหรับอิฐสหติกโนดูลัลของชั้นดินชั้นล่าง สำหรับเสาเข็ม 2 ตัน กรณีปลายเข็มอยู่บนชั้นดินที่แข็งกว่า เมื่อ $L/d = 25$



รูปที่ ก.9 ค่าปรับแก้ผลของระดับความลึกของฐานแข็ง สำหรับอินเตอร์แอคชันแฟกเตอร์ (N_h) สำหรับเสาเข็ม 2 ตันกรณีปลายเข็มอยู่บนชั้นดินที่แข็งกว่าเมื่อ $L/d = 25$



รูปที่ ก.10 ค่าปรับแก้อัตราส่วนปัวซองส์ (Poisson's ratio) สำหรับอินเตอร์แอคชันแฟกเตอร์ (N_v) สำหรับเสาเข็ม 2 ตันกรณีปลายเข็มอยู่บนฐานแข็ง เมื่อ $L/d = 25$

การคำนวณค่าอินเตอร์แอกชันแฟกเตอร์สำหรับกรณีเสาเข็มอยู่บนชั้นดินที่แข็งกว่าจะประมาณค่าอยู่ระหว่างค่าแฟกเตอร์ในกรณีเสาเข็มแบบลอย(α_f) และ ในกรณีเสาเข็มอยู่บนฐานแข็ง (α_e) ดังสมการ

$$\alpha = \alpha_f - F_E(\alpha_f - \alpha_e) \quad (ก.3)$$

โดยที่ $\alpha_f = 0.405$ (จากรูปที่ ก.6)

$\alpha_e = 0.035$ (จากรูปที่ ก.7)

$F_E = 0.53$ (จากรูปที่ ก.8)

แต่เนื่องจากผลของระดับความลึกของฐานแข็ง จึงต้องปรับแก้ค่า α_f โดยจากรูปที่ ก.9 จะได้ค่าปรับแก้ $N_h = 0.88$ ค่าปรับแก้นี้ใช้ในกรณีที่ค่า $k = \text{อนันต์}(\alpha)$ ซึ่งจาก Poulos และ Davis (1980) แนะนำให้ลดค่าปรับแก้ลง 8% ในกรณีที่ค่า k เป็น 1000 ดังนั้นจะได้ค่า $N_h = 0.88(0.92) = 0.81$ โดยปรับแก้ค่า α_f ดังนี้

$$\begin{aligned}\alpha_f &= 0.405 \times 0.81 \\ &= 0.328\end{aligned}$$

ดังนั้น $\alpha = 0.328 - 0.53(0.328 - 0.035)$
 $= 0.173$

และเนื่องจากค่า α ที่ได้เป็นกรณีที่ค่า $V = 0.5$ จึงต้องปรับแก้ค่าสำหรับกรณีที่ $V = 0.3$ โดยจากรูปที่ ก.10 จะได้ค่าปรับแก้ $N_V = 1.04$ ดังนั้น

$$\begin{aligned}\alpha &= 1.04 \times 0.173 \\ &= 0.18\end{aligned}$$

จากสมการ (ก.2) จะได้

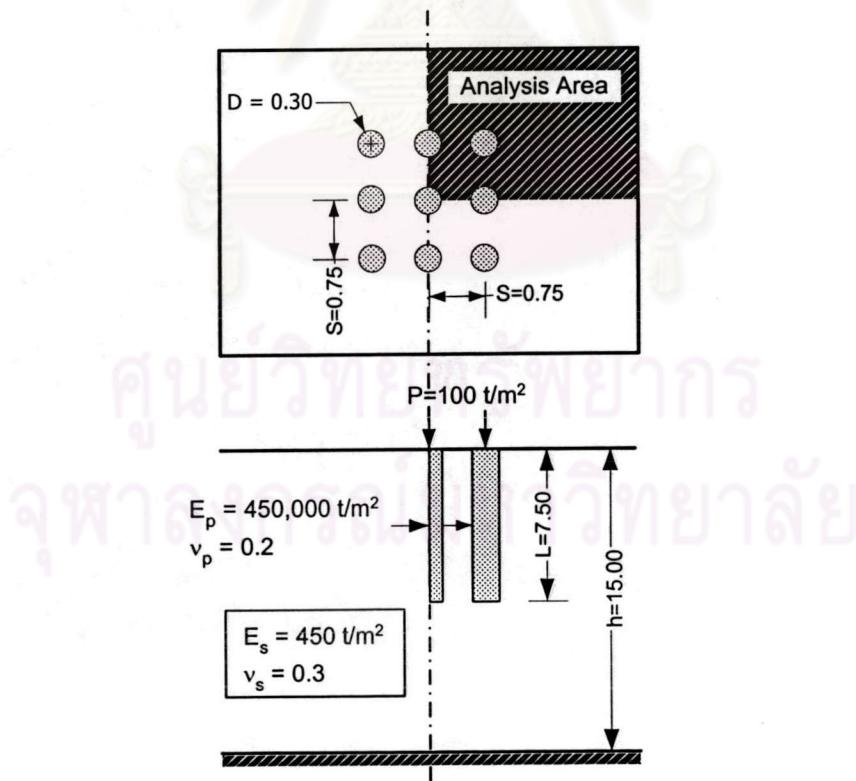
$$\begin{aligned}\text{การหักดิบที่เพิ่มขึ้น} &= \alpha \times \rho \\ &= 0.18 \times (2.22 \times 10^{-3}) \\ &= 0.40 \times 10^{-3} \text{ m}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{ดังนั้น การทุ่มตัวของเสาเข็มกลุ่ม} &= \rho + (\alpha \times \rho) \\
 &= (2.22 + 0.40) \times 10^{-3} \\
 &= 2.62 \times 10^{-3} \text{ m}
 \end{aligned}$$

ตัวอย่างที่ ก.3 การคำนวณการทุ่มตัวของเสาเข็มกลุ่ม 9 ตัน ชนิดเสาเข็มลอย(Floating Pile)

ในหัวข้อนี้ แสดงตัวอย่างการคำนวณค่าการทุ่มตัวที่หัวเข็มของเสาเข็มกลุ่ม 9 ตัน ชนิดเสาเข็มลอย กรณีที่กำหนดฐานแข็งอยู่ที่ระดับลึกเป็น 2 เท่าของความยาวเสาเข็ม และจัดเรียงเสาเข็มแบบ 3×3 โดยใช้ผลเฉลยของวิธีอิเลสติก (Elastic Solution) ซึ่งเสนอโดย Poles และ Davis (1980) จากตัวอย่างปัญหาที่เสนอในหัวข้อที่ 5.2.6.3 การคำนวณจะเริ่มจากการหาค่าการทุ่มตัวของเสาเข็มเดียว จากนั้นเพิ่มค่าการทุ่มตัวที่เพิ่มขึ้นที่เป็นผลมาจากการนำตัวของเสาเข็มตัวเดียว ฯ โดยการหาค่าอัตราส่วนการทุ่มตัว (settlement ratio) ของกลุ่มเสาเข็มนั้น ซึ่งค่าอัตราส่วนการทุ่มตัวสำหรับกลุ่มเสาเข็ม ในกรณีเสาเข็มชนิดลอย แสดงดังตารางที่ ก.1 สำหรับค่าปรับแก้สำหรับปัจจัยต่าง ๆ แสดงดังรูปที่ ก.11 และ ก.12

ปัญหา



โดยค่าสัดส่วนต่าง ๆ ที่จำเป็นในการหาค่าพารามิเตอร์จากกราฟ สรุปได้ดังนี้

- $L/d = 7.5/0.3 = 25$
- $L/h = 7.5/15 = 0.5$
- $k = \frac{E_p R_A}{E_s} = (450000 \times 1.0)/450 = 1000$
- $d_b/d = 0.3/0.3 = 1.0$
- $s/d = 0.75/0.3 = 2.5$

การคำนวน

(1) คำนวนการหุดตัวของเสาเข็มตันเดียว

$$\text{จาก } \rho = \frac{PI}{E_s d}$$

$$\text{โดยที่ } I = I_0 R_K R_H R_V$$

เมื่อ	I_0	=	0.075	(จากรูปที่ ก.1)
	R_K	=	1.12	(จากรูปที่ ก.2)
	R_h	=	0.88	(จากรูปที่ ก.3)
	R_V	=	0.93	(จากรูปที่ ก.4)

$$\begin{aligned} \text{จะได้ } I &= 0.075 \times 1.12 \times 0.88 \times 0.93 \\ &= 0.0688 \end{aligned}$$

ดังนั้น จะได้ค่าการหุดตัวของเสาเข็มตันเดียว ;

$$\begin{aligned} \rho &= \frac{[100t / m^2 \times (\pi \times (0.15m)^2)] \times 0.0688}{450t / m^2 \times 0.3m} \\ &= 3.60 \times 10^{-3} \text{ m} \end{aligned}$$

(2) คำนวณการทруดตัวที่เพิ่มขึ้นจากผลของกลุ่มเสาเข็ม

$$\text{จากสมการ } \text{การทруดตัวเฉลี่ยของเสาเข็มกลุ่ม} = R_s \times \rho \quad (\text{ก.4})$$

โดยที่ R_s : อัตราส่วนการทруดตัว(settlement ratio)

จากตารางที่ ก.1 จะได้

$$R_s = 4.46$$

ปรับแก้ค่าอัตราส่วนการทруดตัว เนื่องจากผลของระดับความลึกของฐานแข็ง ที่ระดับลึกเป็น 2 เท่าของความยาวเสาเข็ม โดยค่าปรับแก้ ξ_h จากรูปที่ ก.11 จะได้ค่า R_s ที่ปรับแก้แล้ว ($R_{s(\text{corr})}$) เป็น

$$\begin{aligned} R_{s(\text{corr})} &= R_s \times \xi_h \\ &= 4.46 \times 0.84 \\ &= 3.75 \end{aligned}$$

ปรับแก้ค่าอัตราส่วนการทруดตัว เนื่องจากผลของค่าอัตราส่วนปัวซอง(V) ที่ค่าพื้นฐานกำหนดให้เป็น 0.5 แต่ในตัวอย่างนี้ให้เป็น 0.3 โดยค่าปรับแก้ ξ_v จากรูปที่ ก.12 จะได้ค่า R_s ที่ปรับแก้แล้ว ($R_{s(\text{corr})}$) เป็น

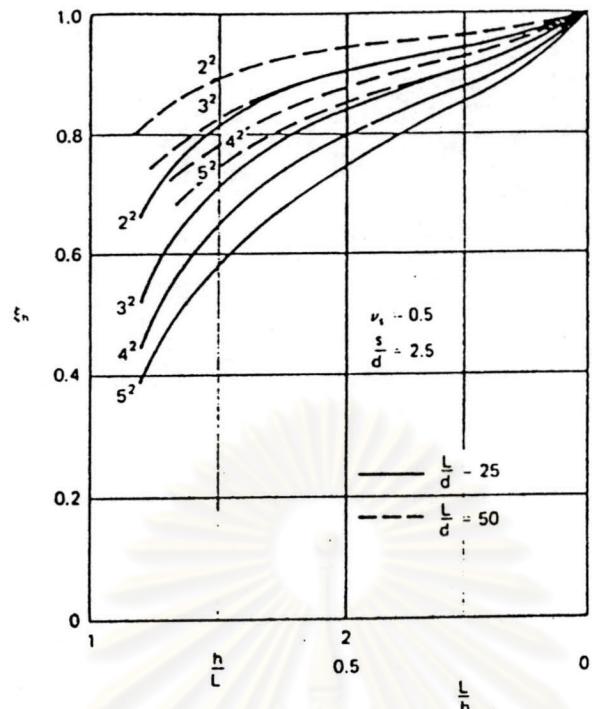
$$\begin{aligned} R_{s(\text{corr})} &= R_s \times \xi_v \\ &= 3.75 \times 1.05 \\ &= 3.92 \end{aligned}$$

ดังนั้น จะได้ :

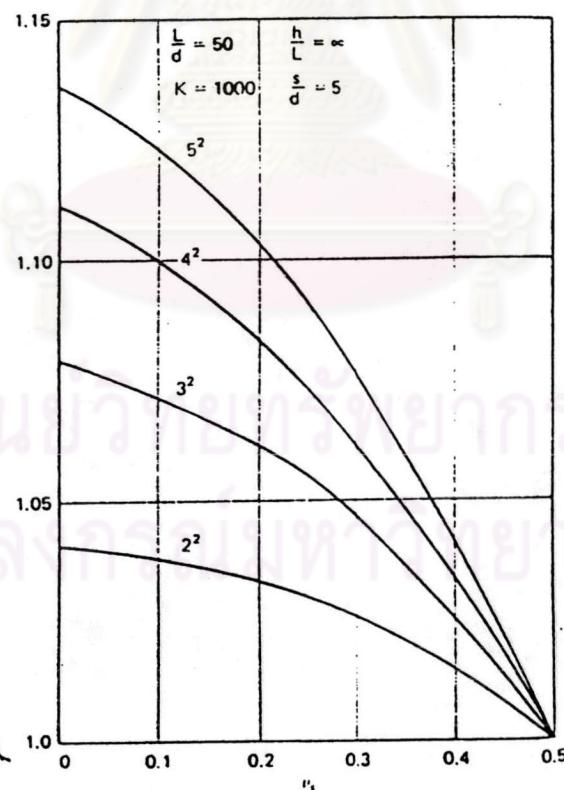
$$\begin{aligned} \text{การทруดตัวเฉลี่ยของเสาเข็มกลุ่ม} &= R_s \times \rho \\ &= 3.92 \times (3.60 \times 10^{-3}) \text{ m} \\ &= 0.0141 \text{ m} \end{aligned}$$

ตารางที่ ก.1 ค่าอัตราส่วนการหักดึง (Settlement Ratio) R_s สำหรับเสาเข็มมาตุ้ม ในตันเมตร สำหรับท่อทึบแบบแข็ง (rigid cap)

No of Piles in Group			4			9			16			25		
L/d	s/d	K	10	100	1000	~	10	100	1000	~	10	100	1000	~
10	2	1.83	2.25	2.54	2.62	2.78	3.80	4.42	4.48	3.76	5.49	6.40	6.53	4.75
	5	1.40	1.73	1.88	1.90	1.83	2.49	2.82	2.85	2.26	3.25	3.74	3.82	2.68
10	10	1.21	1.39	1.48	1.50	1.42	1.76	1.97	1.99	1.63	2.14	2.46	2.46	1.85
25	2	1.99	2.14	2.65	2.87	3.01	3.64	4.84	5.29	4.22	5.38	7.44	8.10	5.40
	5	1.47	1.74	2.09	2.19	1.98	2.61	3.48	3.74	2.46	3.54	4.96	5.34	2.95
10	10	1.25	1.46	1.74	1.78	1.49	1.95	2.57	2.73	1.74	2.46	3.42	3.63	1.98
50	2	2.43	2.31	2.56	3.01	3.91	3.79	4.52	5.66	5.58	5.65	7.05	8.94	7.26
	5	1.73	1.81	2.10	2.44	2.46	2.75	3.51	4.29	3.16	3.72	5.11	6.37	3.88
10	10	1.38	1.50	1.78	2.04	1.74	2.04	2.72	3.29	2.08	2.59	3.73	4.65	2.49
100	2	2.56	2.31	2.26	3.16	4.43	4.05	4.11	6.15	6.42	6.14	6.50	9.92	8.48
	5	1.88	1.88	2.01	2.64	2.80	2.94	3.38	4.87	3.74	4.05	4.98	7.54	4.68
10	10	1.47	1.56	1.76	2.28	1.95	2.17	2.73	3.93	2.45	2.80	3.81	5.82	2.95



รูปที่ ก.11 สัมประสิทธิ์ลดค่าจากผลของระดับความลึกของฐานแข็ง สำหรับค่าอัตราส่วนการทrukตัว (ξ_h) สำหรับเส้าเข็มกลุ่ม



รูปที่ ก.12 สัมประสิทธิ์ลดค่าจากผลของอัตราส่วนปั๊วของส์ สำหรับค่าอัตราส่วนการทrukตัว (ξ_v) สำหรับเส้าเข็มกลุ่ม



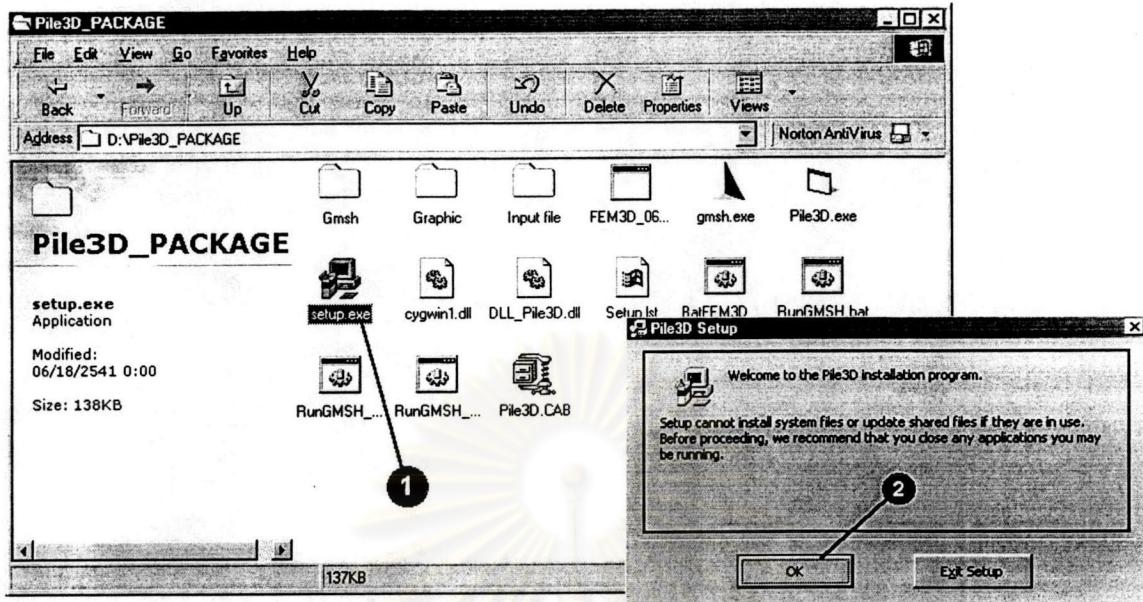
ภาคผนวก ๊ฯ.

วิธีการใช้งานโปรแกรมที่พัฒนาขึ้น



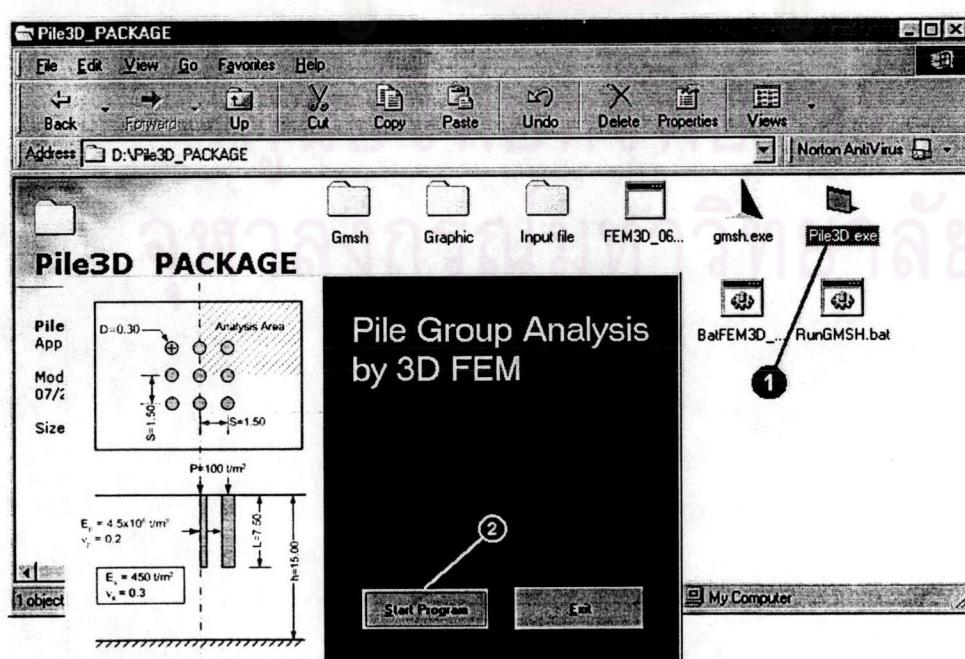
ศูนย์วิทยทรัพยากร อุปlogenกรณ์มหาวิทยาลัย

ขั้นตอนที่ 1 การติดตั้งโปรแกรม



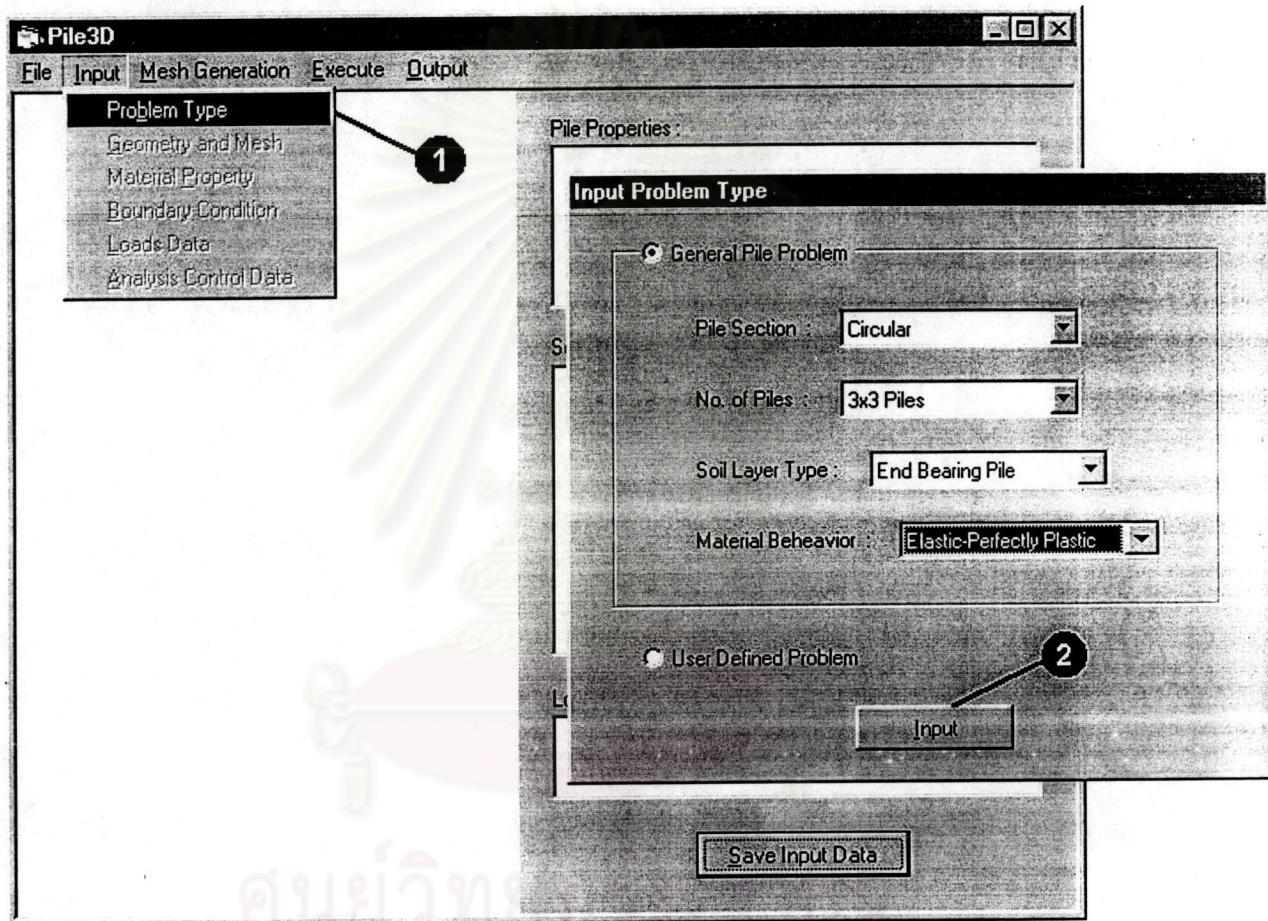
1. โปรแกรมที่พัฒนาขึ้นมีชื่อว่า 'Pile3D' โดยแฟ้มข้อมูลต่าง ๆ ที่จำเป็นต่อการดำเนินงานของโปรแกรมจะเก็บอยู่ในโฟลเดอร์ชื่อ 'Pile3D_PACKAGE' การใช้งานต้องทำการติดตั้งโปรแกรม โดยดับเบิลคลิกไฟล์ Setup.exe ในโฟลเดอร์ตั้งถังล่าสุด
2. ในหน้าจอ Pile3D Setup คลิกปุ่ม OK วินโดว์จะดำเนินการติดตั้งโดยอัตโนมัติ

ขั้นตอนที่ 2 เริ่มการทำงาน

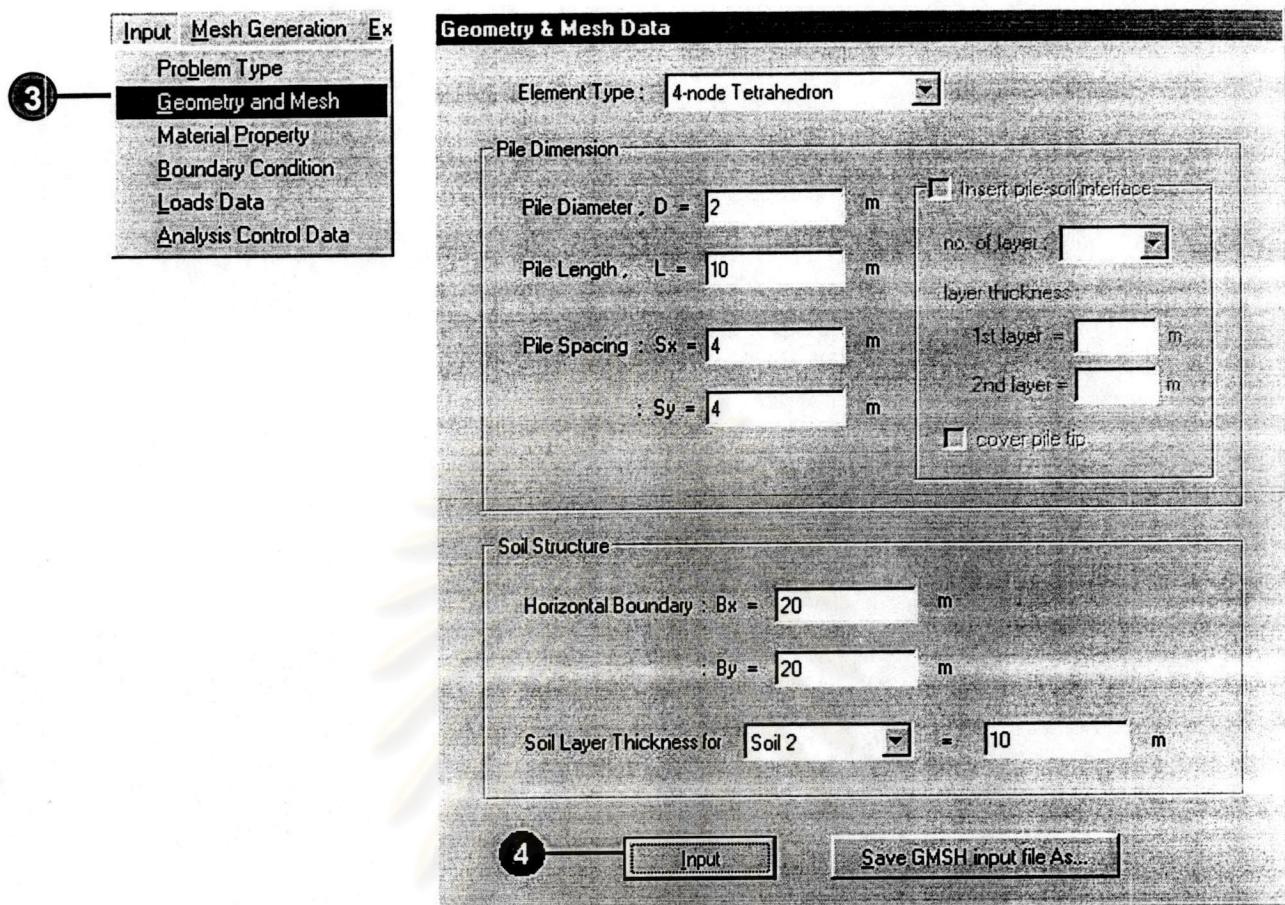


1. เริ่มการทำงานของโปรแกรม โดยดับเบิลคลิกที่ไฟล์ชื่อ Pile3D.exe ซึ่งอยู่ในโฟลเดอร์ Pie3D_PACKAGE
2. คลิก Start Program

ขั้นตอนที่ 3 การป้อนข้อมูลปั้นหา

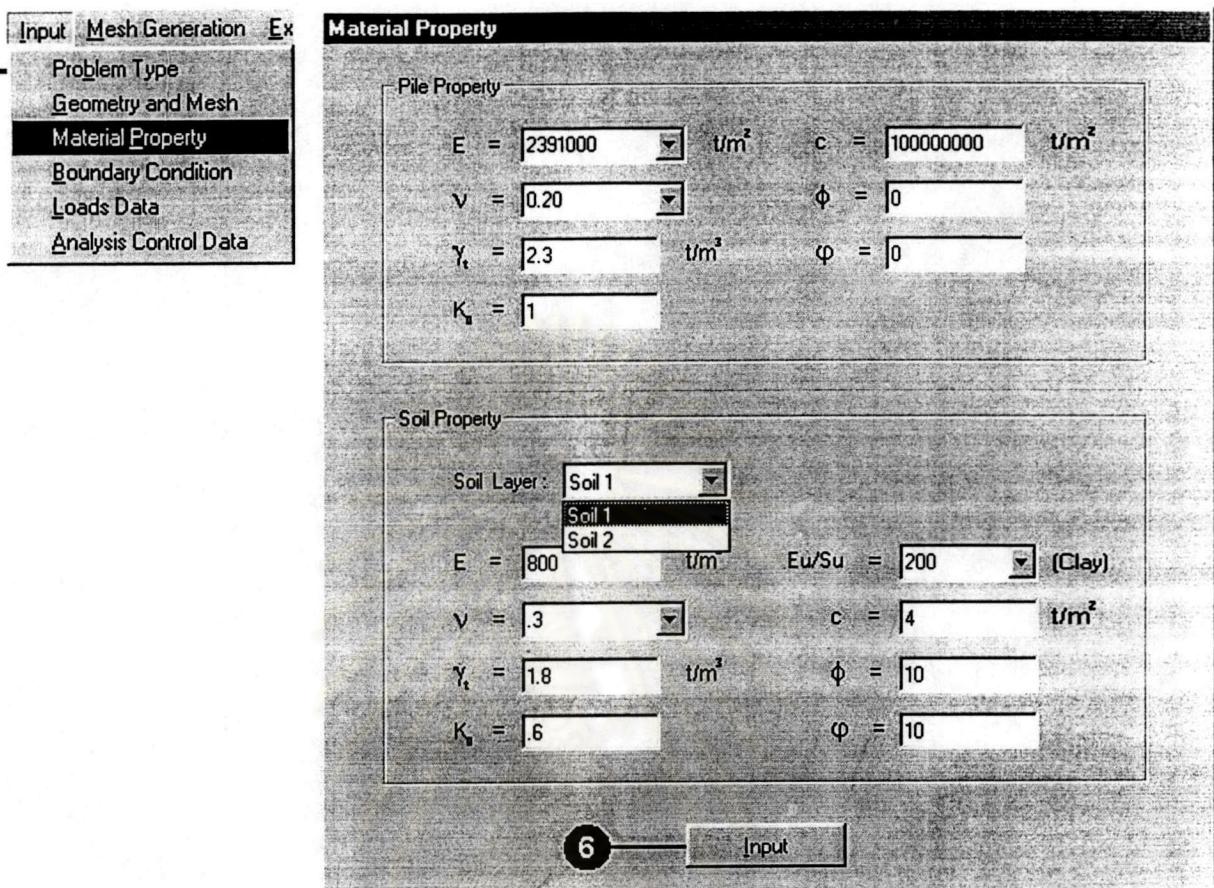


1. เลือกเมนู Input ► Problem Type
2. ป้อนข้อมูลชนิดของปั้นหาที่ต้องการภายในกรอบ General Pile Problem และคลิก Input โดยชนิดของปั้นหาที่โปรแกรมสามารถวิเคราะห์ได้ ประกอบด้วย
 - หน้าตัด (Pile Section) : วงกลม / สี่เหลี่ยม
 - จำนวน (No. of Piles) : 1 ตัน / 2 ตัน / 2x2 ตัน / 3x3 ตัน
 - ชั้นดิน (Soil Layer Type) : Floating / End Bearing / Rigid Base Pile
 - พฤติกรรม (Material Behavior) : Linear Elastic / Elastic Perfectly Plastic



3. เลือกเมนู **Input ▶ Geometry and Mesh**

4. ป้อนข้อมูลขนาดโครงสร้างที่ต้องการ และคลิกปุ่ม **Input** โดยข้อมูลโครงสร้างที่สำคัญประกอบด้วย
- ขนาดเสาเข็ม (pile Dimension) : เส้นผ่านศูนย์กลาง / ความยาว / ระยะระหว่างตัน
 - โครงสร้างดิน (Soil Structure) : ขนาดขอบเขตในแนวราบ / ความลึกของฐานแข็ง

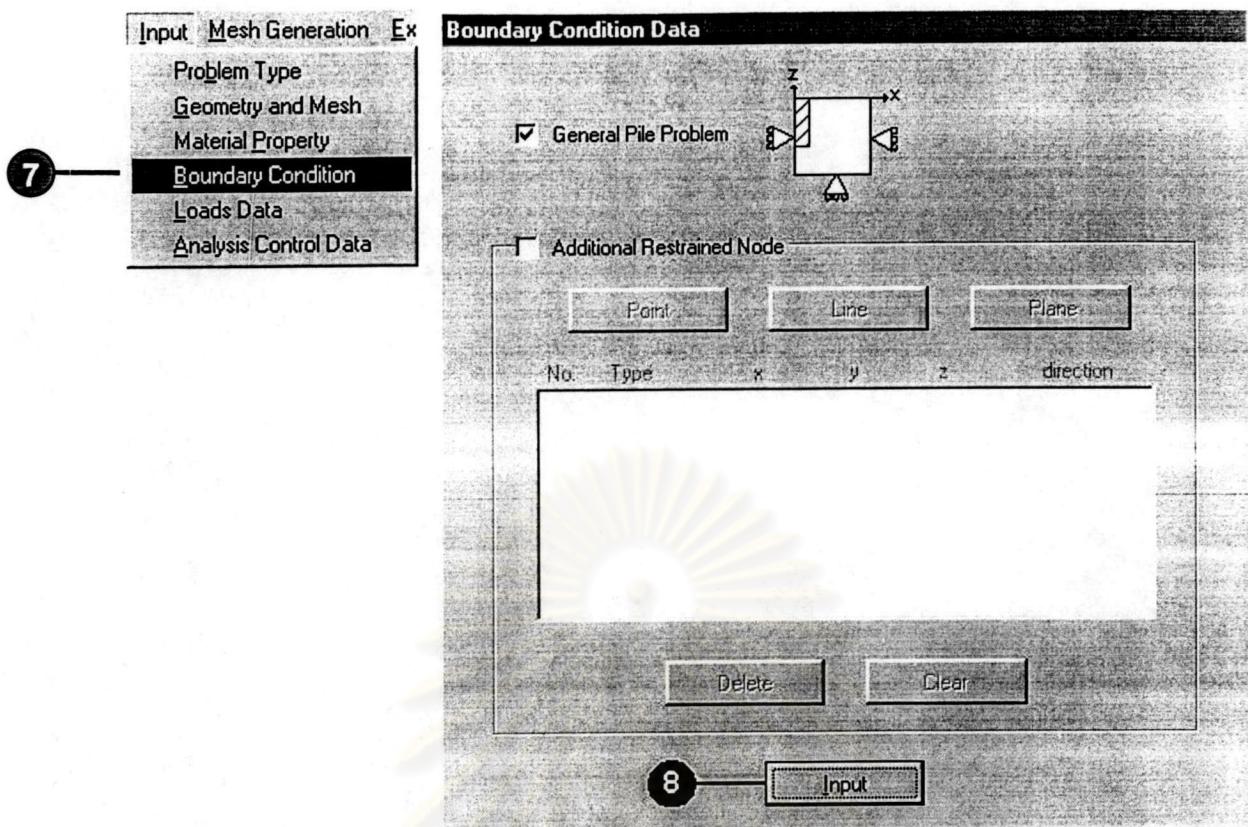


5. เลือกเมนู Input ► Material Property

6. ป้อนข้อมูลคุณสมบัติของวัสดุที่ต้องการ และคลิกปุ่ม Input โดยข้อมูลคุณสมบัติต่าง ๆ แบ่งออกเป็น

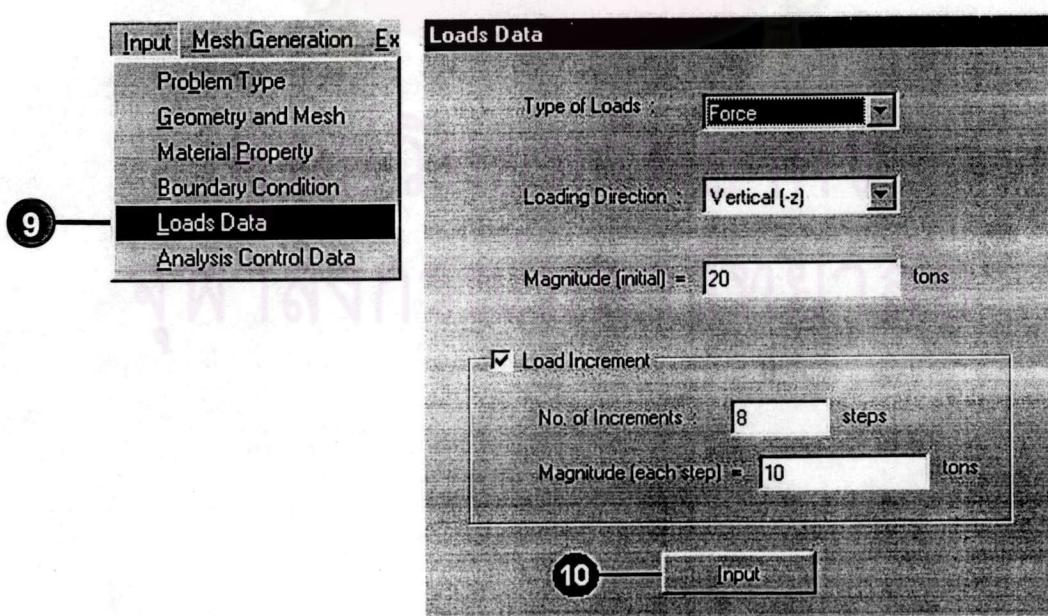
- คุณสมบัติเสาเข็ม (pile Property)
- คุณสมบัติดิน (Soil Property) : สามารถกำหนดแตกต่างกันตามชั้นดินได้ (soil1, soil2)

โดยคุณสมบัติต่าง ๆ ประกอบด้วย อิลาสติกโมดูลัส (E), อัตราส่วนปัวของ (v), ค่าความแข็งแน่น (c), น้ำมันเสียดทานภายใน (ϕ), น้ำมันไดเลชัน (φ), หน่วยน้ำหนัก (γ_t) และ ค่าสัมประสิทธิ์ของแรงดันดินสถิตย์ (K_0)



7. เลือกเมนู **Input ▶ Boundary Condition**

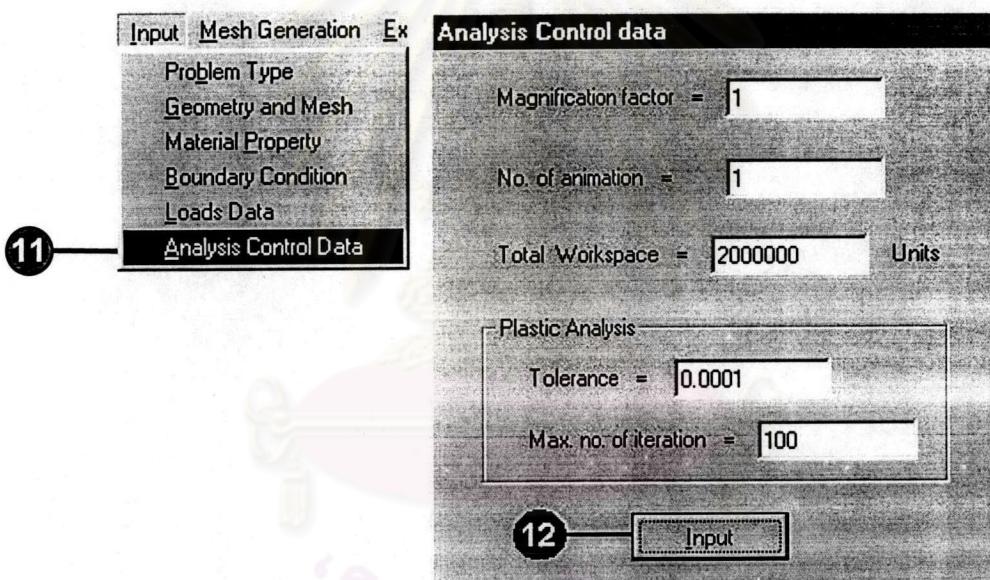
8. ป้อนข้อมูลเงื่อนไขขอบเขตที่ต้องการ และคลิกปุ่ม **Input** โดยเลือก 'General Pile Problem' สำหรับปัญหาเสาเข็มปกติ สำหรับ 'Additional Pile Problem' ใช้ในกรณีที่ต้องการเพิ่มเงื่อนไขขอบเขตตามจุด แกน และระนาบใด ๆ ที่ต้องการ



9. เลือกเมนู **Input ▶ Load Data**

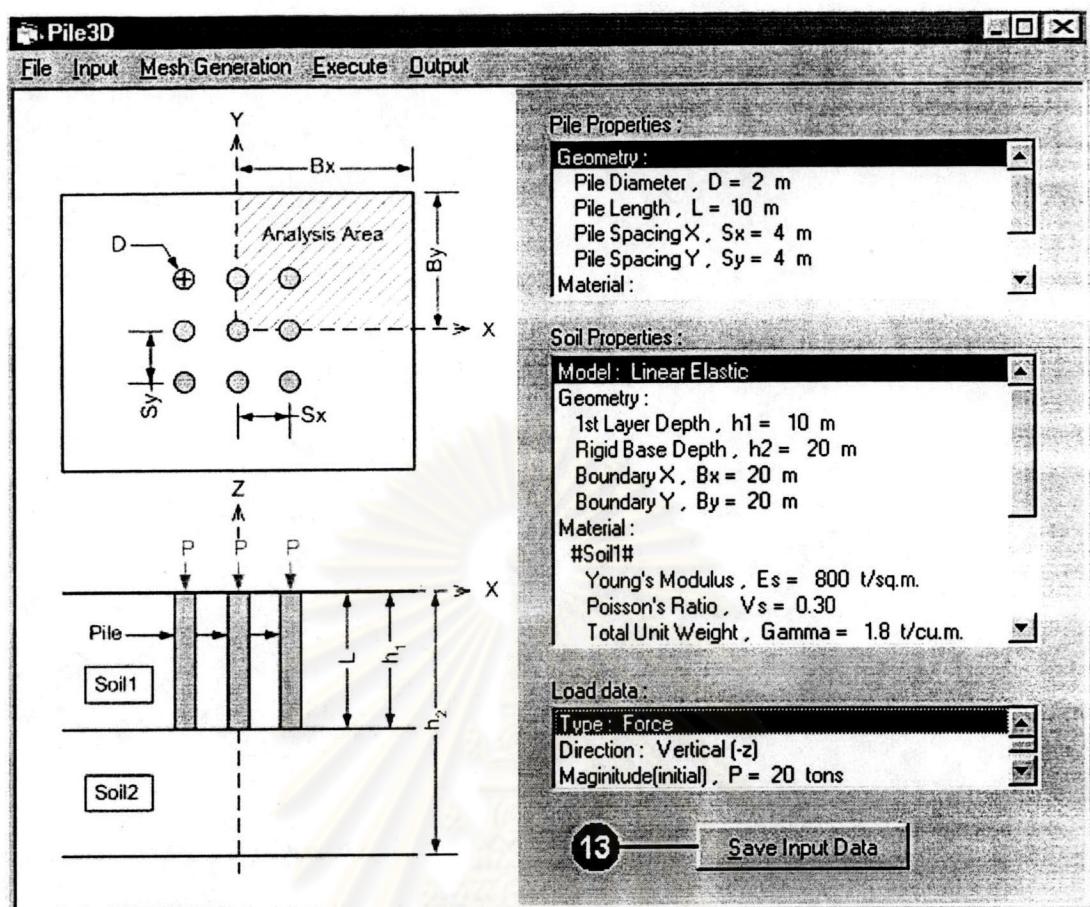
10. ป้อนข้อมูลแรงกระทำที่หัวเสาเข็มที่ต้องการ และคลิกปุ่ม **Input** โดยสามารถกำหนดชนิดของแรงกระทำได้ 2 ประเภท คือ
- แรง (Force) : กำหนดขนาดเป็น ตัน
 - การเคลื่อนตัว (Displacement) : กำหนดขนาดเป็น เมตร
- โดยสามารถกำหนดพิศทางของแรงกระทำทั้งในแนวตั้งคือ แกน z และในแนวราบคือ แกน x และ y

ในส่วนของกรอบ 'Load Increment' สามารถใช้ในการกำหนดการเพิ่มแรงกระทำที่เป็นลำดับขั้น (step load) โดยกำหนดจำนวนลำดับ (steps) ที่ต้องการ และขนาดของแรงกระทำ หรือการเคลื่อนตัวที่ต้องการให้เพิ่มในแต่ละลำดับ



11. เลือกเมนู **Input ▶ Analysis Control Data**

12. ป้อนข้อมูลด้านการวิเคราะห์ที่ต้องการ และคลิกปุ่ม **Input** โดยในส่วนนี้เป็นข้อมูลเพิ่มเติมที่เกี่ยวข้องกับการวิเคราะห์ต่าง ๆ เช่น การกำหนด workspace ที่จำเป็นต้องสำรองไว้ใน การแก้สมการ FEM รวมถึง ค่าต่างที่ยอมให้ (Tolerance) และจำนวนรอบ (iteration) สูงสุดในการวิเคราะห์พฤติกรรมพลาสติก เป็นต้น



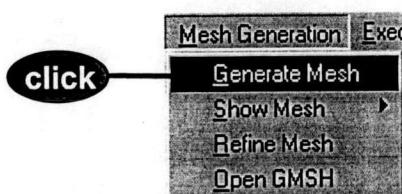
13. หน้าจอของโปรแกรมจะแสดงแผนภาพ และข้อมูลที่สำคัญของปัจหายาที่ได้ป้อนเข้าไป คลิก บุ่ม 'Save Input Data' เพื่อการยืนยัน และบันทึกข้อมูล สำหรับการวิเคราะห์ในส่วนต่อไป

ขั้นตอนที่ 4 การสร้างโครงข่าย

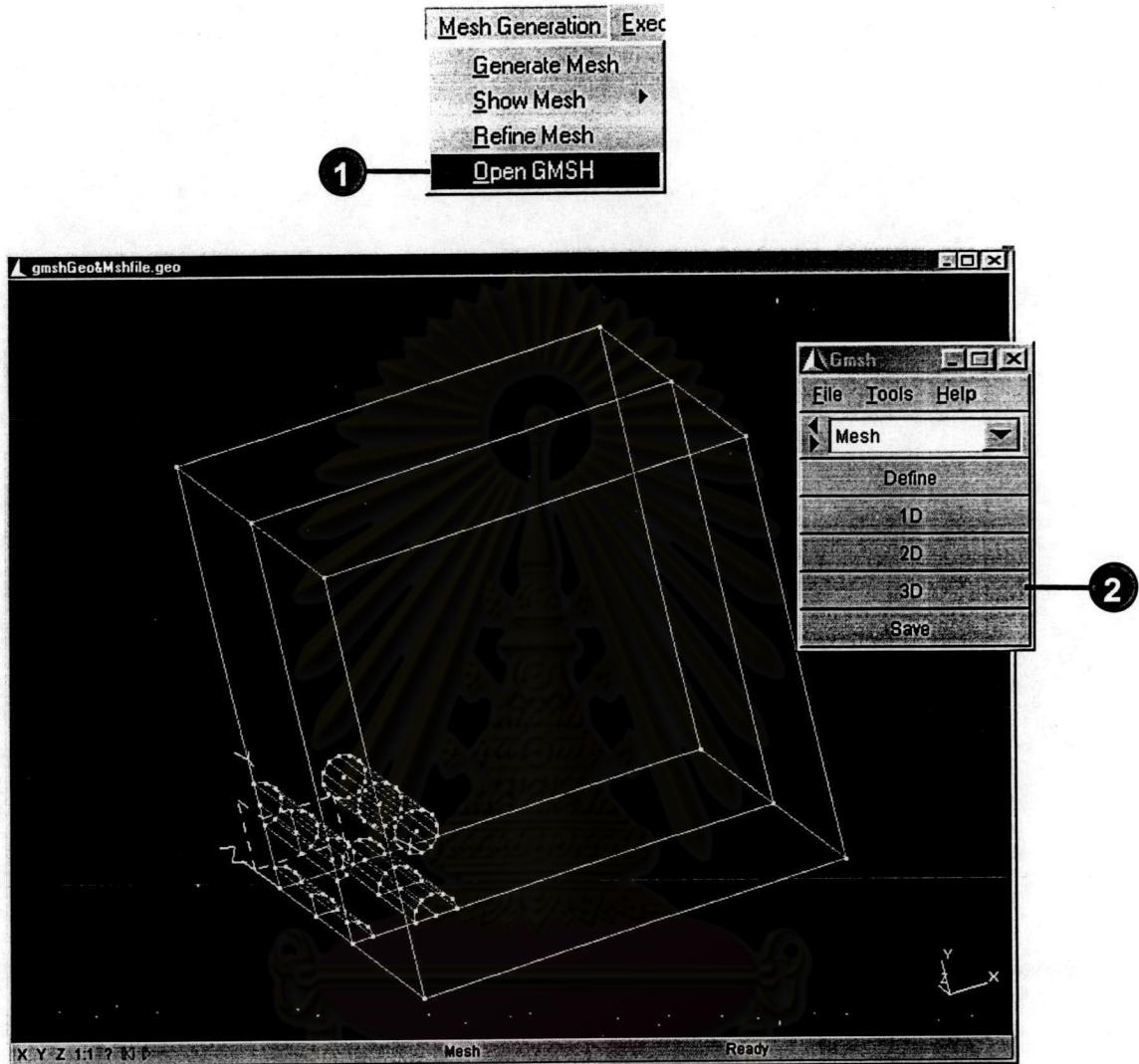
4.1 สำหรับ Window 98 / Window Me

การสร้างโครงข่ายสามารถเลือกได้ 2 วิธี โดยวิธีที่ 2 เป็นการสร้างโดยเปิดโปรแกรม Gmsh โดยตรง จะสามารถตรวจสอบโครงข่ายได้ และใช้ในการนี้ที่วิธีที่ 1 ไม่ได้ผล รายละเอียดแสดงดังต่อไปนี้

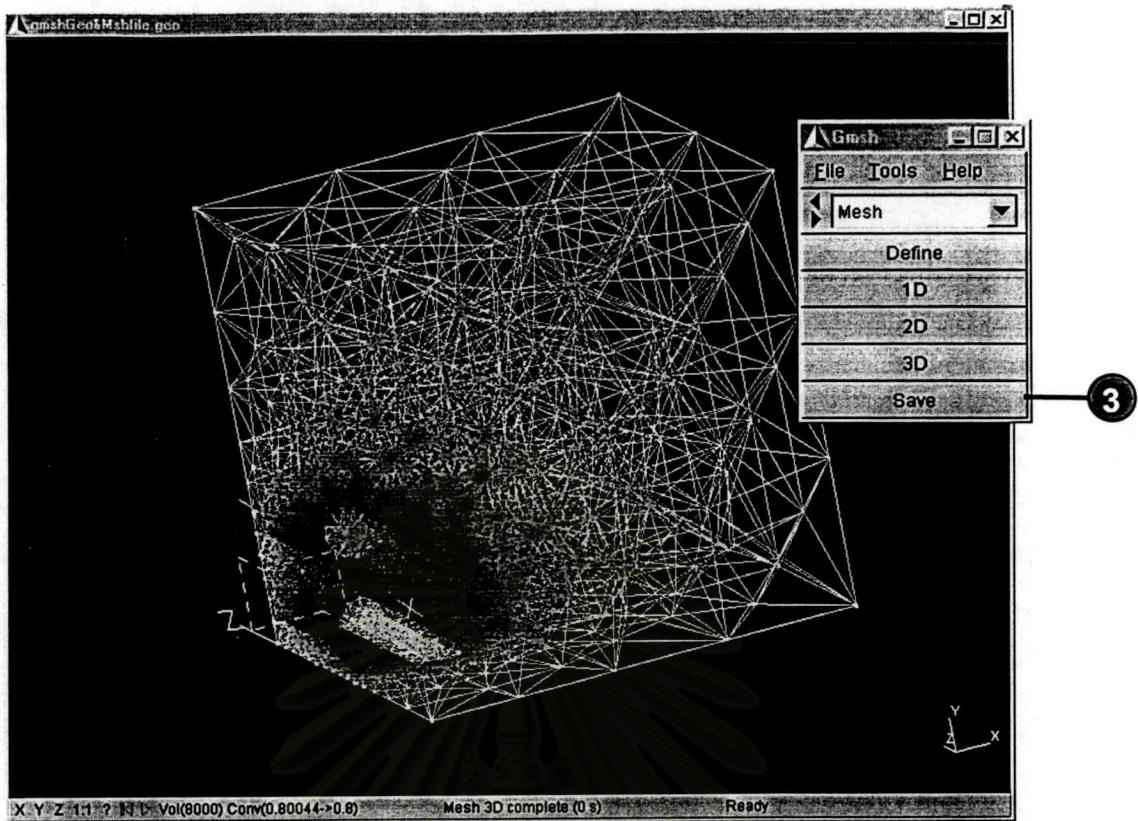
วิธีที่ 1 : คลิกที่เมนู Mesh Generation ► Generate Mesh



วิธีที่ 2 :



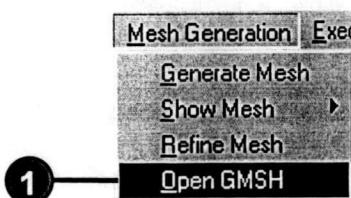
1. คลิกที่เมนู Mesh Generation ▶ Open Gmsh
2. ระบบจะเรียกโปรแกรม Gmsh ซึ่งจะปรากฏ 2 หน้าต่างโปรแกรม 2 หน้าต่าง ประกอบด้วยหน้าต่างแสดงกราฟฟิกส์ (ข้าย) และหน้าต่างเมนู (ขวา) ในหน้าต่างเมนู ให้เลือกตัวเลือกที่อยู่ใต้เมนูหลักเป็น 'Mesh' จากนั้นคลิกปุ่ม '3D' เพื่อสั่งให้ทำการสร้างโครงข่ายใน 3 มิติ



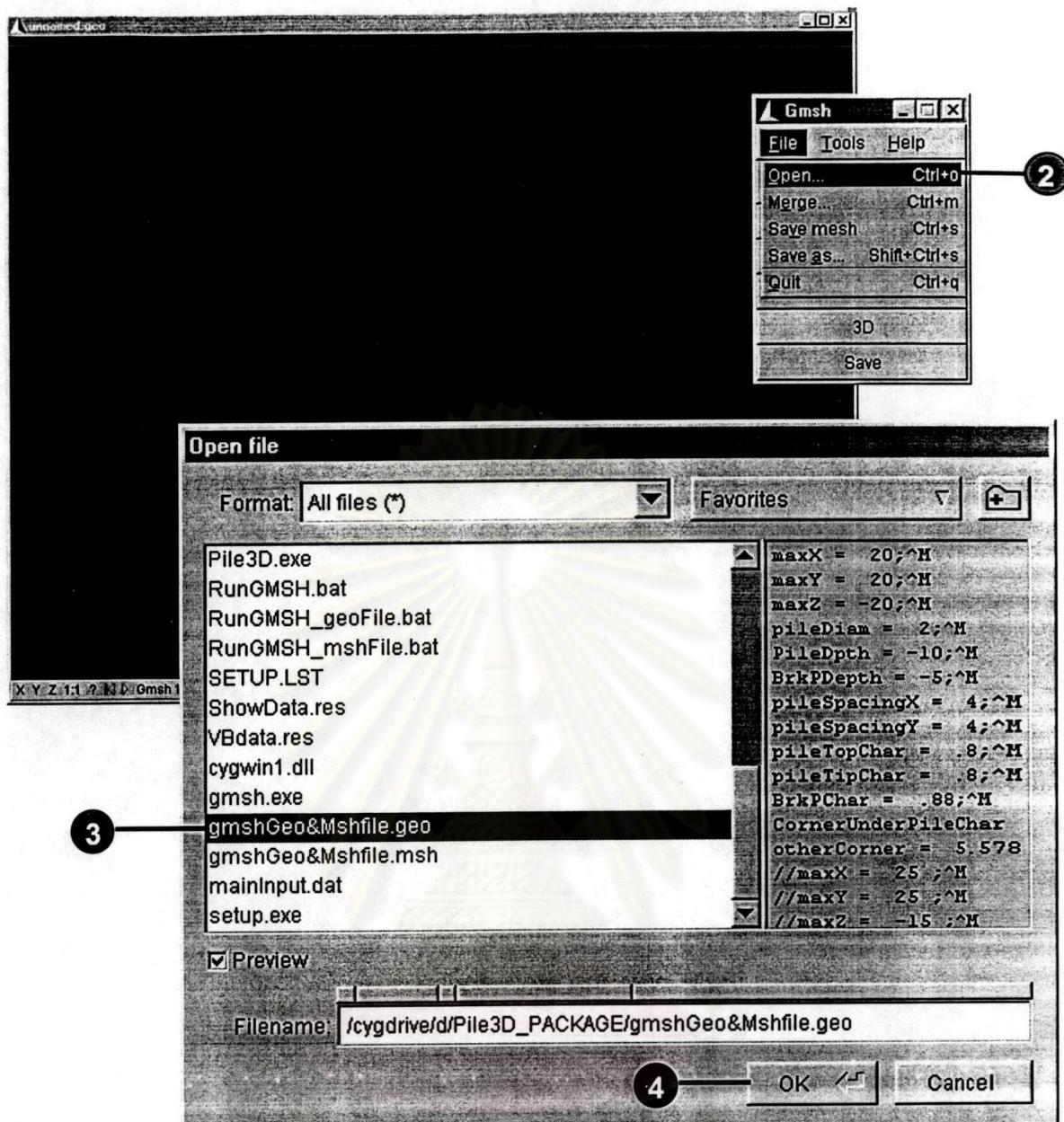
3. โปรแกรม Gmsh จะทำการสร้างโครงข่ายซึ่งแสดงในหน้าต่างแสดงกราฟฟิกส์ ให้คลิกปุ่ม 'Save' ในหน้าต่างเมนู เพื่อบันทึกข้อมูลโครงข่ายที่สร้างขึ้น จากนั้นสามารถปิดโปรแกรม Gmsh ได้

4.2 สำหรับ Window XP

เนื่องจากโปรแกรมที่สร้างขึ้น ได้พัฒนาบนระบบปฏิบัติการ Window 98 ซึ่งมีข้อจำกัดบางประการในการดำเนินการบน Window XP ทำให้การสร้างโครงข่ายด้วยวิธีที่ 1 ในหัวข้อ 4.1 ไม่สามารถทำได้ และการสร้างตามวิธีที่ 2 ต้องมีการแก้ไขบางขั้นตอนดังนี้



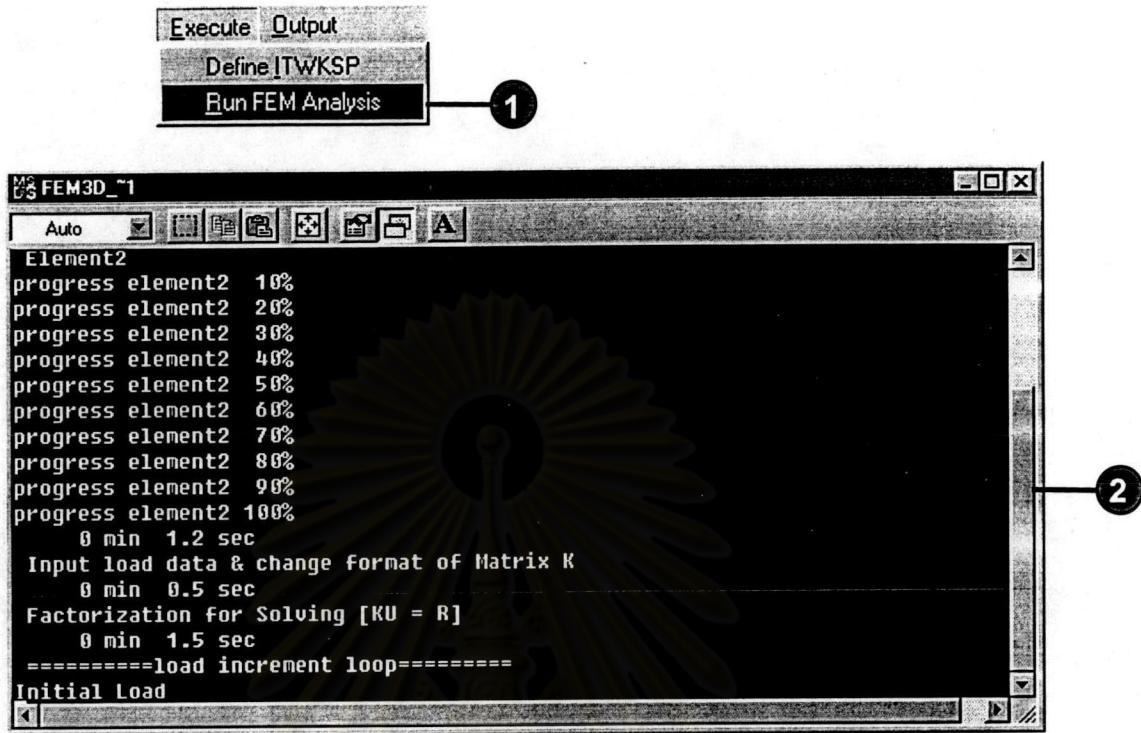
1. คลิกที่เมนู Mesh Generation ► Open Gms



2. จะพบว่า โปรแกรมจะไม่สามารถ load โครงสร้างปุ่มหัวขึ้นมาโดยอัตโนมัติ ต้องทำการเปิดแฟ้มข้อมูลที่บันทึกไว้ในขั้นตอนการป้อนข้อมูลขึ้นมาเอง โดยในหน้าต่างเมนู เลือกเมนู File ► Open
3. ในหน้าต่าง 'Open file' เลือกแฟ้มชื่อ 'gmshGeo&Mshfile' จากรายชื่อแฟ้มที่ปรากฏ ในโฟลเดอร์ 'Pile3D_PACKAGE'
4. คลิกปุ่ม OK

จากนั้น ดำเนินการตามขั้นตอนที่ 2 และ 3 ในวิธีที่ 2 ของหัวข้อ 4.1

ขั้นตอนที่ 5 การวิเคราะห์ไฟในต์เซลล์เมนต์



1. ในส่วนนี้ เป็นการสั่งให้โปรแกรมเริ่มการวิเคราะห์ไฟในต์เซลล์เมนต์จากข้อมูลปัญหาที่ได้เตรียมไว้ในขั้นตอนที่ผ่านมา โดยคลิกที่เมนู Execute ▶ Run FEM Analysis
2. โปรแกรมจะเปิดหน้าต่างย่อย แสดงขั้นตอนที่กำลังการดำเนินการ และเวลาที่ใช้ในแต่ละขั้นตอน เมื่อการวิเคราะห์สิ้นสุด จะสรุปเวลาใช้ทั้งหมดได้ในบรรทัดสุดท้าย

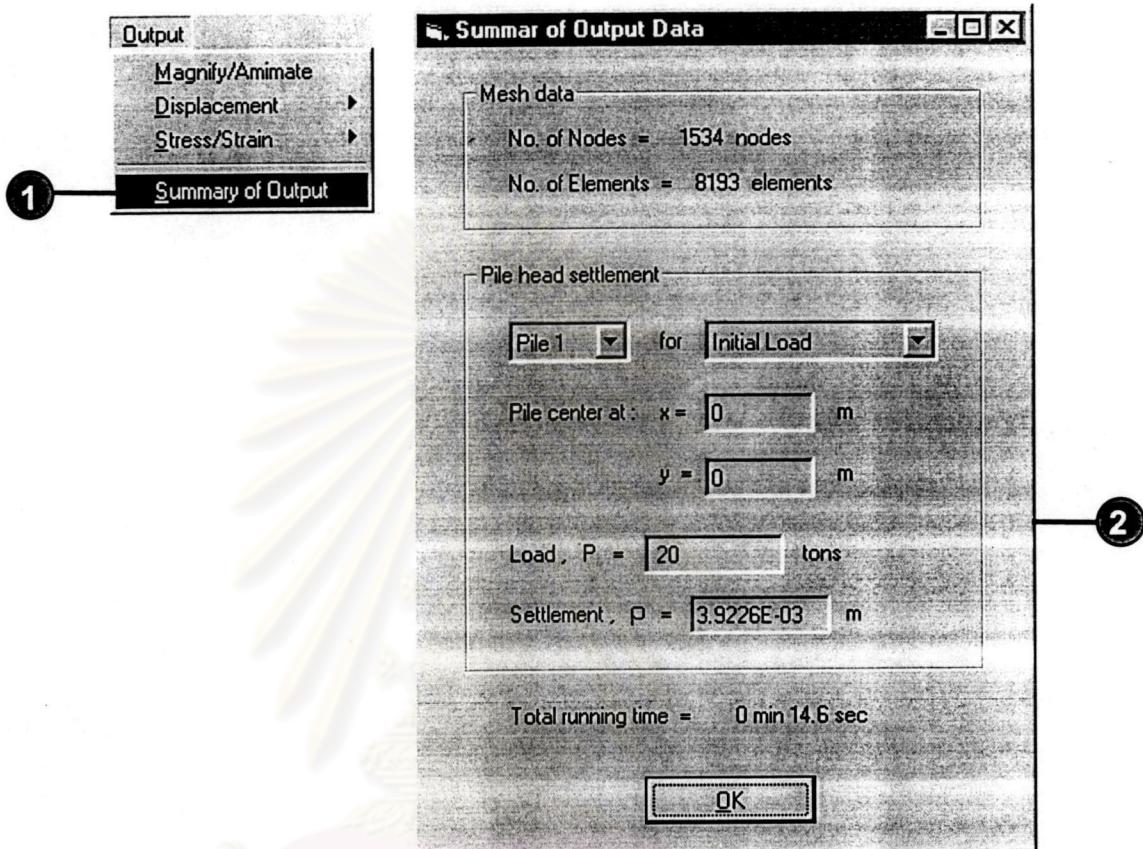
ขั้นตอนที่ 6 การแสดงผลการวิเคราะห์

การแสดงผลการวิเคราะห์ปัญหา สามารถแบ่งออกได้เป็น 2 ส่วน ประกอบด้วย การแสดงผลโดยตรงผ่าน GUI ของโปรแกรม และการแสดงผลโดยบันทึกเป็นแฟ้มข้อมูล โดยมีรายละเอียดดังนี้

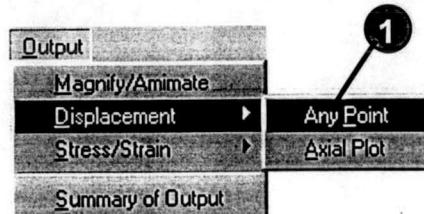
6.1 การแสดงผลผ่าน GUI ของโปรแกรม

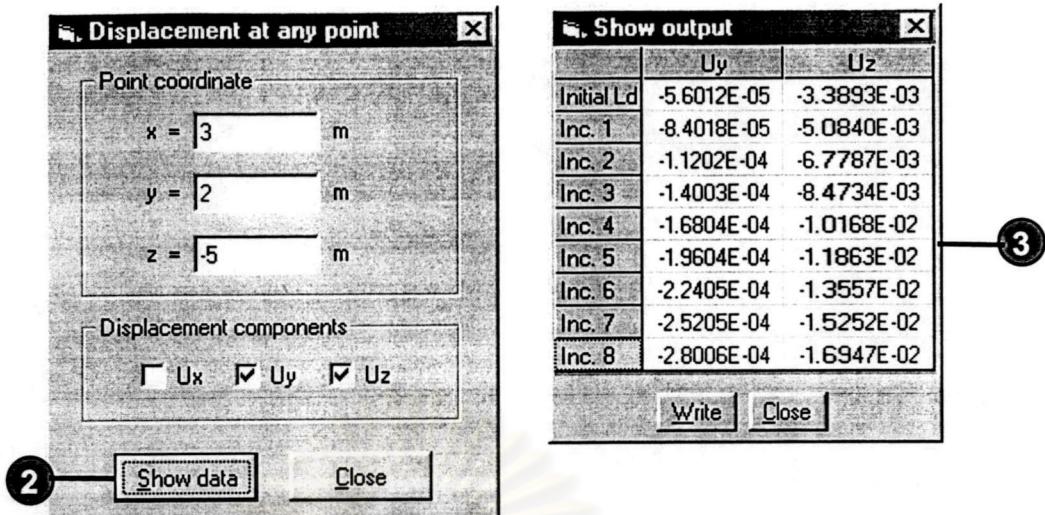
ข้อมูลที่แสดงในส่วนนี้ ประกอบด้วย

- (1) ข้อมูลทั่วไป - แสดงจำนวนจุดต่อ และชิ้นส่วนของโครงสร้าง / แรงกระทำ และการทุบตัวที่หัวเสาเข้มแต่ละตัน ที่ระดับแรงต่าง ๆ โดยเลือกที่เมนู Output ► Summary of Output

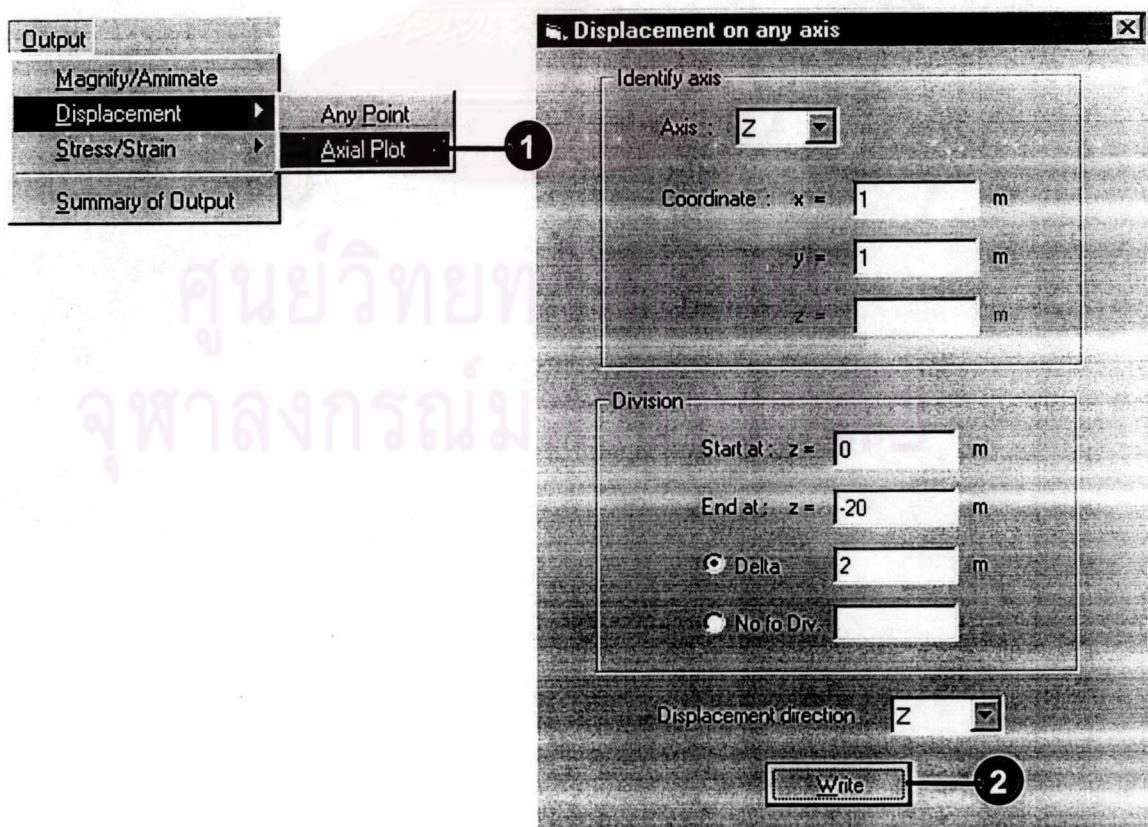


- (2) การเคลื่อนตัวที่จุดใด ๆ – เลือกที่เมนู Output ► Displacement ► Any Point จากนั้น ในหน้าต่าง ‘Displacement at any point’ สามารถบุพิกัดจุด และทิศทาง ที่ต้องการทราบค่าการเคลื่อนตัว แล้วคลิกปุ่ม ‘Show data’ จะปรากฏหน้าต่าง ‘Show output’ ซึ่งแสดงผลในรูปตาราง และในกรณีที่ต้องการให้บันทึกข้อมูลตารางลงในไฟล์ ให้คลิกปุ่ม ‘Write’ โดยจะบันทึกในไฟล์ชื่อ ‘OutpDispPoint.dat’ ภายใต้โฟลเดอร์ Pie3D_PACKAGE

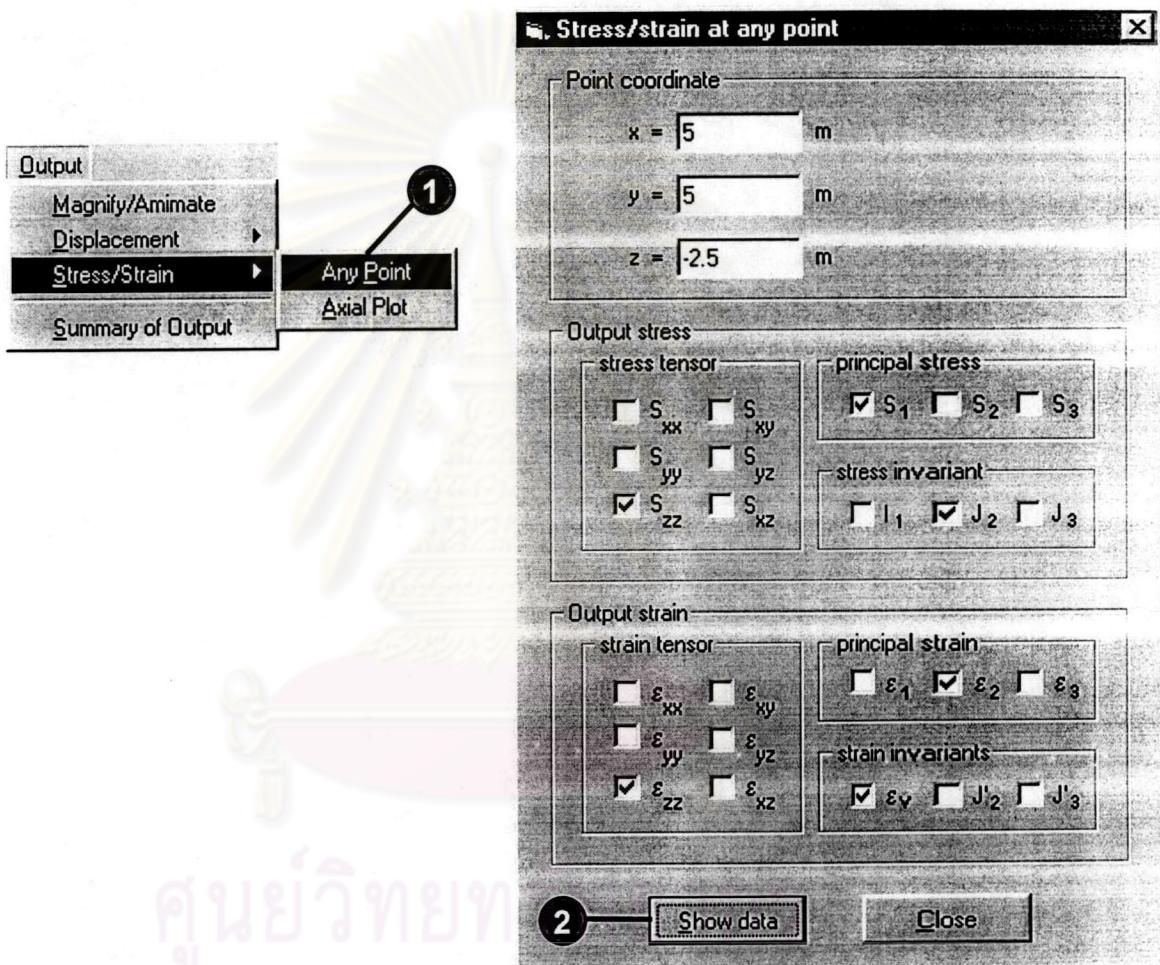




- (3) การเคลื่อนตัวตามแนวแกนใด ๆ - เลือกที่เมนู Output ▶ Displacement ▶ Axial Plot จากนั้น ในหน้าต่าง 'Displacement on any axis' สามารถระบุแกน, พิกัดแกน และทิศทางที่ต้องการทราบค่าการเคลื่อนตัว และในกรอบ 'Division' สามารถระบุจุดเริ่มต้น/จุดสิ้นสุดที่ต้องการให้ plot ตามแกนที่ระบุ โดยสามารถกำหนดความถี่ในการ plot ด้วยระยะห่างระหว่างจุด (Delta) หรือจำนวนการแบ่งส่วน (No. of Div.) จากนั้นคลิกปุ่ม 'Write' เพื่อบันทึกข้อมูลในแฟ้มชื่อ 'OutpDispAxis.plt' ภายในโฟลเดอร์ Pie3D_PACKAGE ซึ่งข้อมูลในแฟ้มสามารถเปิดในโปรแกรม Tecplot ได้โดยตรง



- (4) หน่วยแรง และความเครียดที่จุดใด ๆ - เลือกที่เมนู **Output ▶ Stress/Strain ▶ Any Point** จากนั้น ในหน้าต่าง 'Stress/strain at any point' สามารถระบุพิกัดจุด และเลือกพารามิเตอร์ (ใช้ S แทนสัญลักษณ์ σ) ที่ต้องการทราบค่าการเคลื่อนตัว แล้วคลิกปุ่ม 'Show data' จะปรากฏหน้าต่าง 'Show output' ซึ่งแสดงผลในรูปตาราง (ใช้ E แทนสัญลักษณ์ ϵ) และในกรณีที่ต้องการให้บันทึกข้อมูลตารางลงในแฟ้มข้อมูล ให้คลิกปุ่ม 'Write' โดยจะบันทึกในแฟ้มชื่อ 'OutpStressPoint.dat' ภายใต้ไฟล์เดอร์ Pie3D_PACKAGE

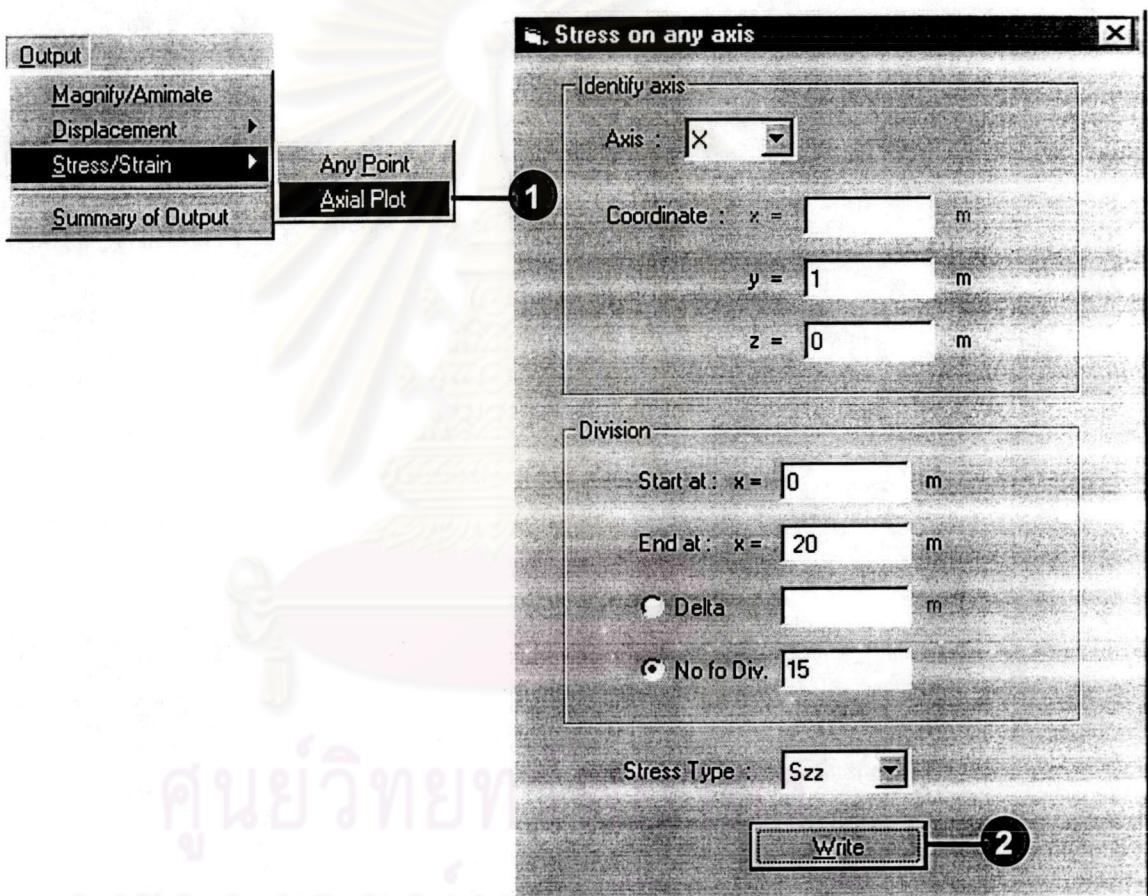


	S_{zz}	S_1	J_2	E_{zz}	E_2	E_v
Initial Ld	-5.9129E+00	-5.9225E+00	2.0662E+00	-1.8914E-06	-8.1147E-06	1.5890E-05
Inc. 1	-6.4729E+00	-6.4905E+00	3.1019E+00	-2.8370E-06	-1.2172E-05	2.3835E-05
Inc. 2	-7.0328E+00	-7.0592E+00	4.3502E+00	-3.7827E-06	-1.6229E-05	3.1779E-05
Inc. 3	-7.5928E+00	-7.6285E+00	5.8113E+00	-4.7284E-06	-2.0287E-05	3.9724E-05
Inc. 4	-8.1527E+00	-8.1980E+00	7.4851E+00	-5.6741E-06	-2.4344E-05	4.7669E-05
Inc. 5	-8.7127E+00	-8.7678E+00	9.3715E+00	-6.6197E-06	-2.8401E-05	5.5614E-05
Inc. 6	-9.2726E+00	-9.3377E+00	1.1471E+01	-7.5654E-06	-3.2459E-05	6.3559E-05
Inc. 7	-9.8326E+00	-9.9077E+00	1.3783E+01	-8.5111E-06	-3.6516E-05	7.1504E-05
Inc. 8	-1.0393E+01	-1.0478E+01	1.6307E+01	-9.4568E-06	-4.0573E-05	7.9449E-05

Write **Close**

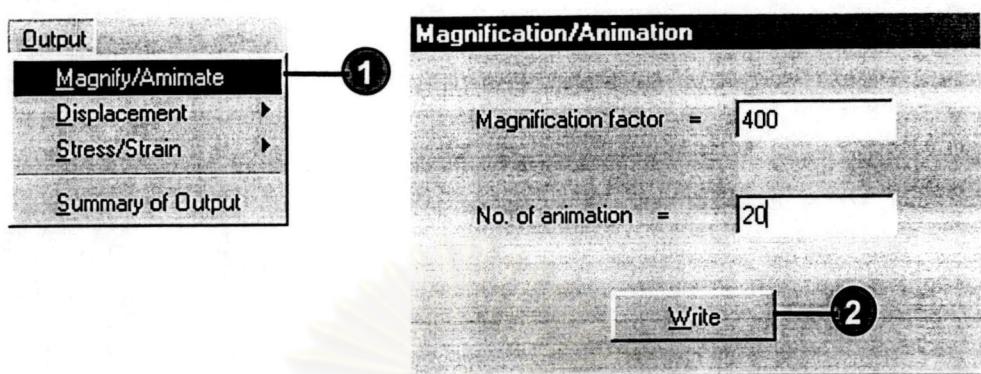
3

(5) หน่วยแรงตามแนวแกนได้ ๆ - เลือกที่เมนู **Output ▶ Stress/Strain ▶ Axial Plot** จากนั้น ในหน้าต่าง 'Stress on any axis' สามารถระบุแกน, พิกัดแกน และชนิดของหน่วยแรง (stress type) ที่ต้องการทราบค่าการเคลื่อนตัว และในกรอบ 'Division' สามารถระบุจุดเริ่มต้น/จุดสิ้นสุดที่ต้องการให้ plot ตามแกนที่ระบุ โดยสามารถกำหนดความถี่ในการ plot โดยเลือกระยะห่างระหว่างจุด (Delta) หรือจำนวนการแบ่งส่วน (No. of Div.) จากนั้นคลิกปุ่ม 'Write' เพื่อบันทึกข้อมูลในแฟ้มชื่อ 'OutpStressAxis.plt' ภายในโฟลเดอร์ Pie3D_PACKAGE ซึ่งข้อมูลในแฟ้มสามารถเปิดในโปรแกรม Tecplot ได้โดยตรง



(6) โครงข่ายภายหลังการเคลื่อนตัวแบบขยาย/ภาพเคลื่อนไหว - เลือกเมนู **Output ▶ Magnify/Animate** จะปรากฏหน้าต่าง 'Magnification/Animation' ขึ้น โดยในหน้าต่างนี้สามารถกำหนดแฟกตอร์ขยายการเคลื่อนตัว (Magnification Factor) โดยกำหนดเป็นจำนวนเท่าตัว และจำนวนการแบ่งระดับการเคลื่อนตัวเพื่อแสดงภาพเคลื่อนไหว (No. of animation) จากนั้นคลิกปุ่ม Write เพื่อบันทึกการโครงข่ายภายหลังการเคลื่อนตัวแบบขยายลงในแฟ้มชื่อ 'OutpDeformedMesh.plt' และโครงข่าย

ภายหลังการเคลื่อนตัวแบบขยาย และแสดงภาพเคลื่อนไหวลงในแฟ้มชื่อ 'OutpMagnif_Anim.plt' แฟ้มทั้งสองสามารถเปิดด้วยโปรแกรม Tecplot ได้โดยตรง



6.2 การแสดงผลโดยบันทึกเป็นแฟ้มข้อมูล

ข้อมูลในส่วนนี้ เป็นข้อมูลโดยละเอียดทั้งหมดที่ได้จากการวิเคราะห์ของโปรแกรม ซึ่งได้บันทึกไว้ในขั้นตอนการวิเคราะห์ไฟแนนซ์อลิเมนต์ (ขั้นตอนที่ 5) โดยแฟ้มข้อมูลทั้งหมดจะบันทึกในไฟล์เดอร์เดียวกับโปรแกรม Pile3D (ไฟล์เดอร์ Pile3D_PACKAGE) และข้อมูลจะถูกบันทึกทับ (replaced) ทุกครั้งที่มีการวิเคราะห์ใหม่ ซึ่งแฟ้มจะแสดงถึงข้อมูลที่ได้รับการบันทึกไว้ภายในแฟ้มนั้น รายละเอียดของแฟ้มข้อมูลทั้งหมด แสดงดังตารางต่อไปนี้

ตารางที่ ข.1 รายละเอียดของแฟ้มข้อมูลที่เป็นผลการวิเคราะห์ของโปรแกรม

ชื่อแฟ้ม	ข้อมูล
1 OutpMeshShowLdInc.plt	โครงสร้าง / การเคลื่อนตัว / หน่วยแรง ที่ระดับแรงกระทำภายนอกต่าง ๆ
2 OutpInitialMesh.plt	โครงสร้างเริ่มต้น / การเคลื่อนตัว / หน่วยแรง
3 OutpDeformedMesh.plt	โครงสร้างภายหลังการเคลื่อนตัว(ขยาย) / การเคลื่อนตัว / หน่วยแรง
4 OutpMagnif_Anim.plt	โครงสร้างภายหลังการเคลื่อนตัว(ขยาย)+แบ่งระดับการเคลื่อนตัว เพื่อแสดงภาพเคลื่อนไหว / การเคลื่อนตัว
5 OutpLoad_Settlement.plt	แรงกระทำ และการทรุดตัวที่หัวเสาเข็ม ที่ระดับแรงกระทำภายนอกต่าง ๆ
6 OutpErrorPlot.plt	โครงสร้างเริ่มต้น / ค่าคลาดเคลื่อนของแต่ละชิ้นส่วน
7 OutpPlasticElement.plt	โครงสร้างเริ่มต้น / ชิ้นส่วนที่มีหน่วยแรงถึงผิวบด (failure surface) ที่ระดับแรงกระทำภายนอกต่าง ๆ
8 OutpRunningTime.res	สรุปเวลาที่ใช้ในการวิเคราะห์ในขั้นตอนต่าง ๆ

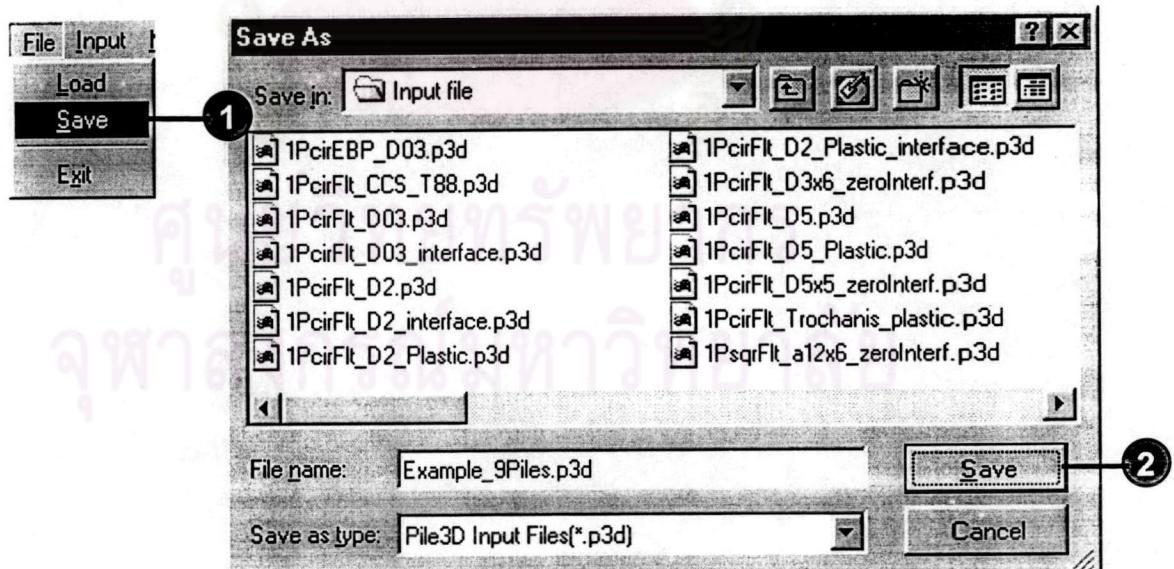
หมายเหตุ

- (1) แฟ้มทั้งหมด สามารถเปิดในโปรแกรมจัดการเกี่ยวกับ Text file ทั่ว ๆ ไปเพื่อตรวจสอบข้อบกพร่องที่ได้
- (2) แฟ้มลำดับที่ 1-7 สามารถเปิดในโปรแกรม Tecplot เพื่อการแสดงผลในเชิงภาพพิถีพิถันได้โดยตรง
- (3) การเคลื่อนตัว และหน่วยแรงที่แสดงในแฟ้มลำดับที่ 2 และ 3 แสดงที่ระดับแรงกระทำภายในช่องสูดห้าม (สูงสุด) และการเคลื่อนตัวที่แสดงในแฟ้มลำดับที่ 4 เป็นการเคลื่อนตัวแบบขยายที่ถูกแบ่งเพื่อการแสดงภาพเคลื่อนไหว
- (4) ในแฟ้มลำดับที่ 7 ชิ้นส่วนที่มีหน่วยแรงถึงผิวบริจจะกำหนดให้แทนด้วยเลข 0 ในขณะที่ชิ้นส่วนทั่วไปจะแทนด้วยเลข 1

ความสามารถเพิ่มเติม การบันทึก และนำเข้าข้อมูลปัญหา

โปรแกรมสามารถบันทึกข้อมูลปัญหาที่ได้ป้อนไว้ในขั้นตอนที่ 3 เพื่อกำหนดการทำงานสำหรับการคำนวณ ให้ในการวิเคราะห์ได้อีกในภายหลังโดยไม่ต้องป้อนค่าใหม่ โดยมีรายละเอียดดังนี้

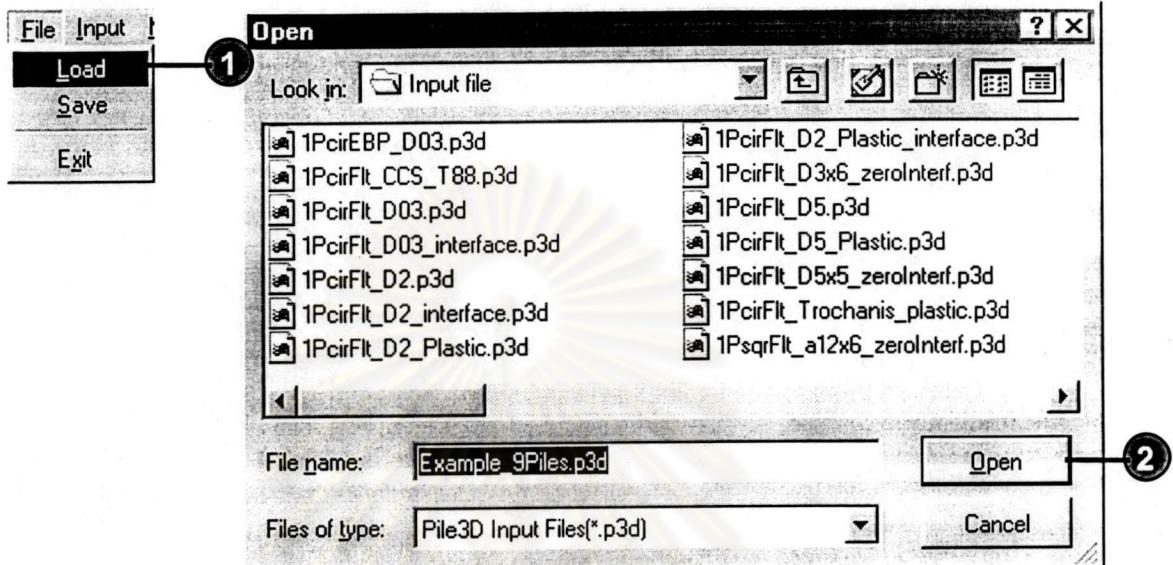
การบันทึกข้อมูล



1. เลือกเมนู File ► Save

2. ในหน้าต่าง 'Save As' พิมพ์ชื่อแฟ้มที่ต้องการ โดยนามสกุลที่กำหนดเป็นพื้นฐานคือ *.p3d ซึ่งในตัวอย่างนี้เลือกแฟ้มชื่อ 'Example_9Piles.p3d' และคลิกปุ่ม **Save**

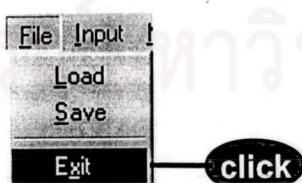
การนำเข้าข้อมูล



1. เลือกเมนู **File ▶ Load**
2. ในหน้าต่าง 'Open' เลือกชื่อแฟ้มที่ได้บันทึกไว้ และคลิกปุ่ม **Open**

ขั้นตอนที่ 7 จบการทำงาน

เลือกเมนู **File ▶ Exit** เพื่อจบการทำงาน และออกจากโปรแกรม Pile3D



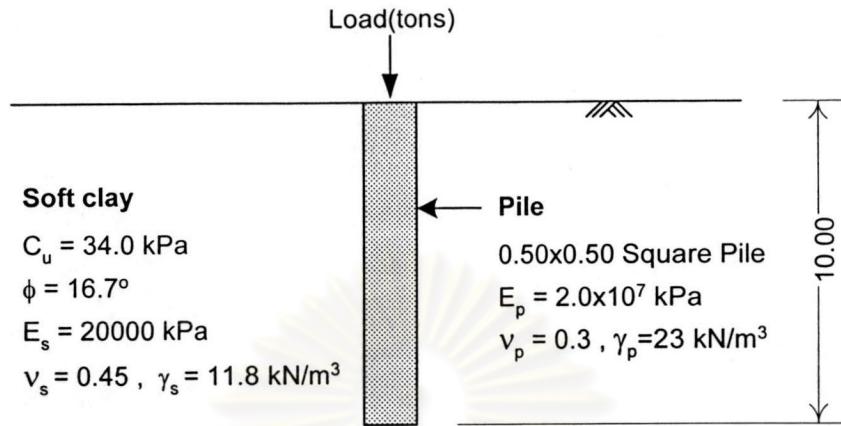


ภาคผนวก ค.

การคำนวณกำลังรับน้ำหนักของเสาเข็ม

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ค.1 กำลังรับน้ำหนักของเสาเข็มในหัวข้อ 5.1.6.2 (1)



การคำนวณ

กำลังรับน้ำหนักของเสาเข็มในสภาวะสุดขีด (ultimate state),

$$P_{ult} = P_f + P_E - W_p \quad (\text{ค.1})$$

โดยที่ P_f = กำลังรับแรงเฉือน (Friction) ที่ผิวเสาเข็ม

P_E = กำลังรับแรงแบกท่าน (End bearing) ที่ปลายเสาเข็ม

W_p = น้ำหนักเสาเข็ม

(1) การคำนวณค่า P_f

$$P_f = f_s \cdot A_s \quad (\text{ค.2})$$

$$\text{โดย } f_s = \alpha \cdot C_u \quad (\text{ค.3})$$

$$= 1.0 \times 34.0 = 34.0 \text{ kPa}$$

$$\text{และ } A_s = p \cdot L \quad (\text{ค.4})$$

$$= (0.50 \times 4) \times 10.0 = 20.0 \text{ m}^2$$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น } P_f &= 34.0 \text{ kPa} \times 20.0 \text{ m}^2 \\ &= 680 \text{ kN} \end{aligned}$$

- โดยที่
- f_s = หน่วยแรงเฉือนสูงสุดที่ยอมให้ที่ผิวเสาเข้ม
 - α = แฟกเตอร์ความยึดเหนี่ยว (adhesion factor)
 - C_u = กำลังรับแรงเฉือนของดินแบบไม่ระบายน้ำ
 - A_s = พื้นที่ผิวข้างของเสาเข้ม
 - p = ความยาวเส้นรอบวง ของหน้าตัดเสาเข้ม
 - L = ความยาวเสาเข้ม

(2) การคำนวณค่า P_E

$$P_E = q_E \cdot A_p \quad (\text{ค.5})$$

โดย

$$\begin{aligned} q_E &= C_u N_c + \sigma_{v0} \\ &= 34.0(9) + (11.8 \times 10.0) \\ &= 306 + 118 \\ &= 424.0 \text{ kPa} \end{aligned} \quad (\text{ค.6})$$

และ $A_p = 0.5 \times 0.5 = 0.25 \text{ m}^2$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น } P_f &= 424.0 \text{ kPa} \times 0.25 \text{ m}^2 \\ &= 106 \text{ kN} \end{aligned}$$

- โดยที่
- q_E = หน่วยแรงแบกท่านที่ยอมให้ที่ปลายเสาเข้ม
 - N_c = แฟกเตอร์กำลังแบกท่าน (bearing capacity factor)
 - σ_{v0} = หน่วยแรงในแนวตั้งของดินที่ระดับปลายเสาเข้ม
 - A_p = พื้นที่ผิวหน้าตัดของเสาเข้ม

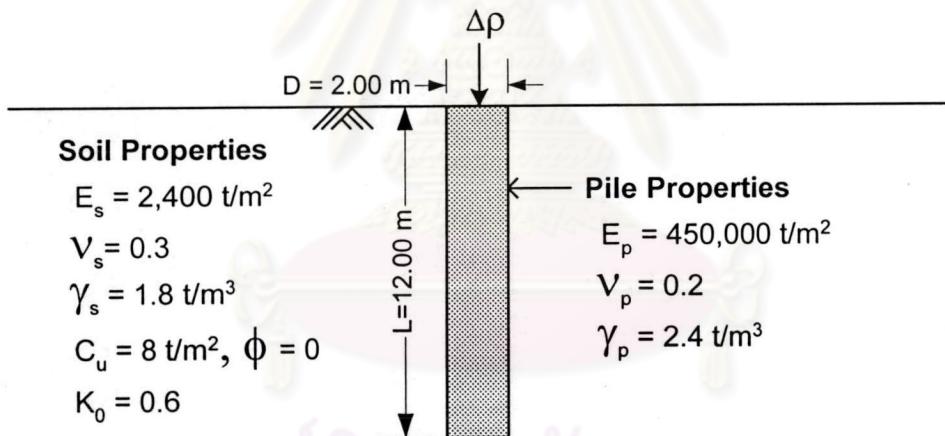
(3) การคำนวณค่า W_p

$$\begin{aligned}
 W_p &= \gamma_p \cdot (A_p L) \\
 &= 23.0 \text{ kN/m}^3 \times 0.25 \text{ m}^2 \times 10.0 \text{ m} \\
 &= 57.5 \text{ kN}
 \end{aligned} \tag{ค.7}$$

ดังนั้น จากสมการ (ค.1) จะได้กำลังรับน้ำหนักของเสาเข็มในสภาวะสุดขีด,

$$\begin{aligned}
 P_{ult} &= P_f + P_E - W_p \\
 &= 680 + 106 - 57.5 \\
 &= 728.5 \text{ kN}
 \end{aligned}$$

ค.2 กำลังรับน้ำหนักของเสาเข็มในหัวข้อ 6.1.1



ศูนย์วิทยบรพยากร การคำนวณ กำลังรับน้ำหนักของเสาเข็มในสภาวะสุดขีด

กำลังรับน้ำหนักของเสาเข็มในสภาวะสุดขีด (ultimate state) จากสมการ (ค.1),

$$P_{ult} = P_f + P_E - W_p$$

(1) การคำนวณค่า P_f

$$P_f = f_s \cdot A_s$$

โดย $f_s = \alpha \cdot C_u$
 $= 1.0 \times 8.0 = 8.0 \text{ t/m}^2$

และ $A_s = p \cdot L$
 $= (\pi \cdot 2.0) \times 12.0 = 75.4 \text{ m}^2$

ดังนั้น $P_f = 8.0 \text{ t/m}^2 \times 75.4 \text{ m}^2$
 $= 603.2 \text{ tons}$

(2) การคำนวณค่า P_E

$$P_E = q_E \cdot A_p$$

โดย $q_E = C_u N_c + \sigma_{v0}$
 $= 8.0(9) + (1.8 \times 12.0)$
 $= 72 + 21.6$
 $= 93.6 \text{ t/m}^2$

และ $A_p = (\pi/4) \cdot 2.0^2 = 3.14 \text{ m}^2$

ดังนั้น $P_f = 93.6 \text{ t/m}^2 \times 3.14 \text{ m}^2$
 $= 294.1 \text{ tons}$

(3) การคำนวณค่า W_p

$$\begin{aligned} W_p &= \gamma_p \cdot (A_p L) \\ &= 2.4 \text{ t/m}^3 \times 3.14 \text{ m}^2 \times 12.0 \text{ m} \\ &= 90.4 \text{ tons} \end{aligned}$$

ดังนั้น จากสมการ (ค.1) จะได้กำลังรับน้ำหนักของเสาเข็มในสภาวะสุดขีด,

$$\begin{aligned}
 P_{\text{ult}} &= P_f + P_E - W_p \\
 &= 603.2 + 294.1 - 90.4 \\
 &= 806.9 \quad \text{tons}
 \end{aligned}$$



ศูนย์วิทยทรัพยากร จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

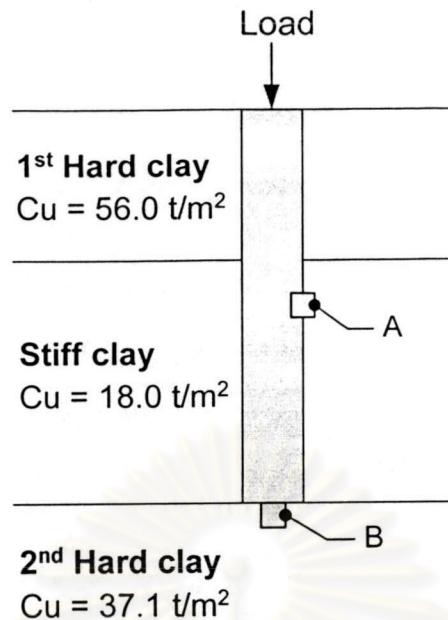


ภาคผนวก ง.

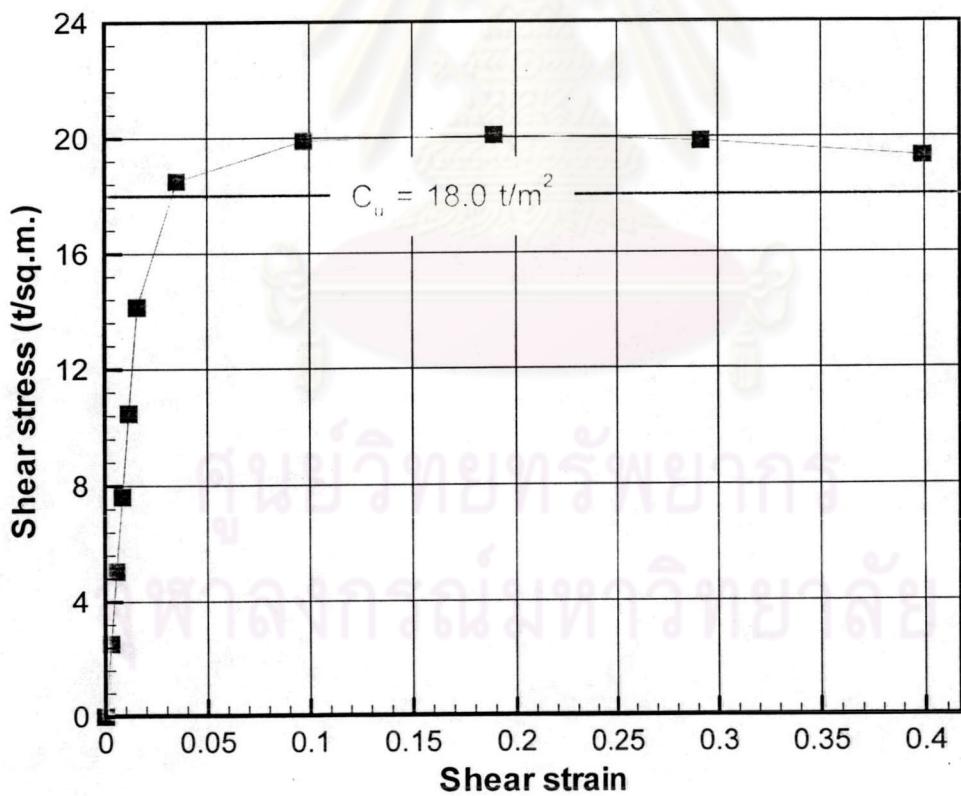
ภาพประกอบเพิ่มเติม



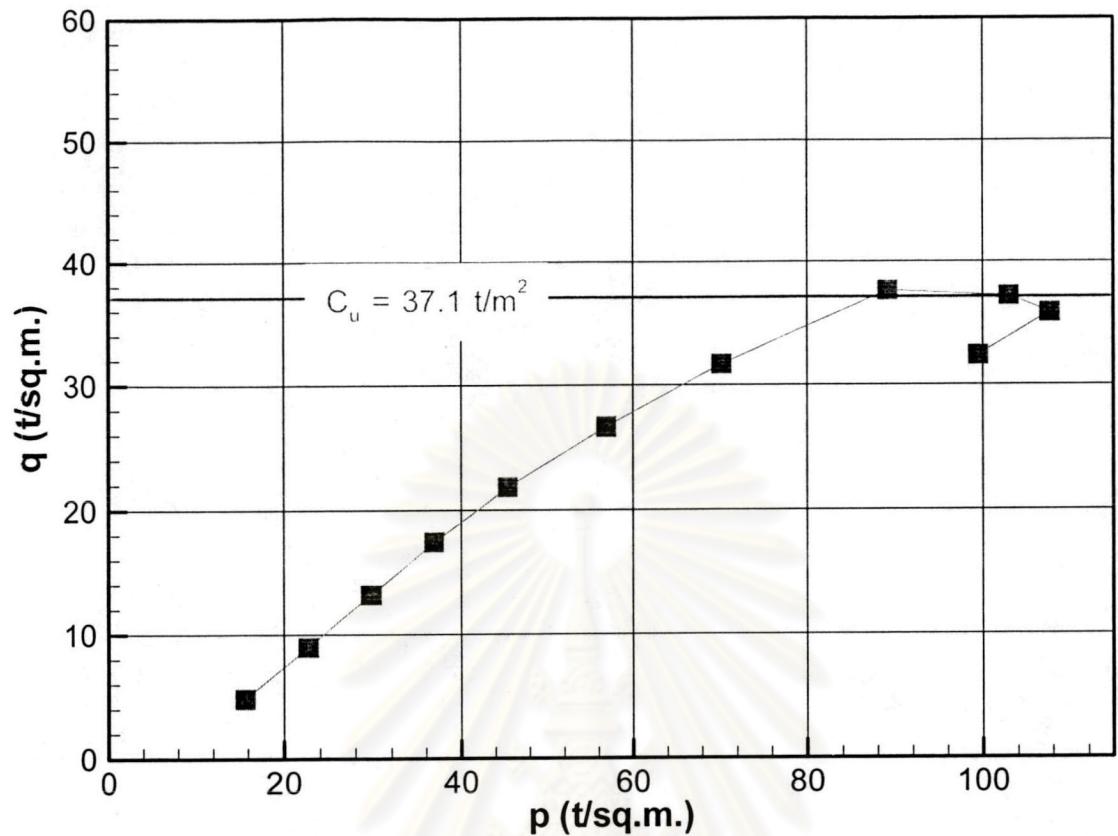
ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย



รูปที่ ๔.๑ แผนภาพแสดงโครงสร้างปัญหา จากหัวข้อ ๕.๑.๖.๒ (๒) โดยแสดงจุดที่พิจารณาในรูปที่ ๔.๒ และ ๔.๓



รูปที่ ๔.๒ กราฟหน่วยแรงเฉือน ต่อกำลังเด่นเฉือนที่ผิวเสาเข้ม (จุด A ในรูปที่ ๔.๑) ที่ระดับแรงต่างๆ



รูปที่ ๔.๓ พิจารณากราฟ p-q (p-q diagram) ที่จุดปลายเส้าเข็มตามแนวแกนกลาง (จุด B ในรูปที่ ๔.๑)

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นายพงศ์วิทย์ รุ่งบรรณพันธุ์ เกิดเมื่อวันที่ 28 กันยายน พ.ศ. 2522 ที่จังหวัดกรุงเทพมหานคร
สำเร็จการศึกษาปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต ภาควิชาวิศวกรรมโยธา จากจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย
ในปีการศึกษา 2542 เข้าศึกษาต่อในระดับปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต ภาควิชาวิศวกรรมโยธา
สาขาวิศวกรรมปฐพี จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในปีการศึกษา 2543

ศูนย์วิทยทรัพยากร
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย