

## บทที่ 5

### สรุปผลการทดลองและข้อเสนอแนะ

จากการออกแบบมาให้ได้เครื่องวัดความเครื่องแอกซิวิตี้ที่มีการทำงานเป็นอัตโนมัติ สามารถใช้งาน มีการแสดงผลออกมามีค่า เลขสะท้อนการทำงานอ่านค่า หลักการทำงานของเครื่องคือขั้นแรกคือบันค่าอุณหภูมิที่ต้องการวัดค่าความเครื่องแอกซิวิตี้ จากนั้นเครื่องจะทำงานโดยเป็นเวลาทั้ง 2 ค่า เครื่องกานีคือสัญญาการ หลังจากได้ค่าความคันสัญญาการตามท้องการแล้ว เครื่องกานีคือสัญญาการจะปิด จากนั้นเครื่องจะส่งข้อมูลค่าอุณหภูมิที่ต้องการวัดออกทาง เอาท์พุทหรือที่ชื่อจะถูกเปลี่ยนเป็นค่าแรงคันไฟฟ้าโดย D/A converter เพื่อใช้เป็นแรงคันอ้างอิงสำหรับอิเล็กทรอนิก เทอร์นิค เทอร์นิค ที่ใช้ในการควบคุมอุณหภูมิ เมื่ออุณหภูมิที่วัดจากอุปกรณ์ที่อยู่ภายใต้ควบคุมจะถูกอ่านเข้าไปในระบบ ตามที่ต้องการ ความคันที่วัดได้จะอยู่ในรูปของแรงคันไฟฟ้าและถูกเปลี่ยนเป็นข้อมูลคิจิคัลโดย A/D converter เช้าสู่นากครโนป เซลเซอร์ และเมื่อวัดความคันติดกันได้เท่ากัน 3 ครั้ง ก็จะถือว่าระบบเช้าสู่สมดุล ค่าความคันที่วัดได้จะถูกนำมาคำนวณค่าความเครื่องแอกซิวิตี้แล้วส่งสัญญาณเสียง เป็นจังหวะเพื่อบอกให้ผู้ใช้ทราบว่า การทำงานลื้นสุดแล้วและพร้อมที่จะแสดงผลที่ได้เมื่อผู้ใช้กดคีย์ไดคีย์หนึ่งบันแพงคีย์ โดยจะแสดงผลค่าความเครื่องแอกซิวิตี้ที่มีจำนวนหนึ่ง 3 ค่าเท่านั้น

อุปกรณ์ที่เป็นหัวใจในการทำงานของเครื่อง คือ

1. นากครโนป เซลเซอร์ ทำหน้าที่ควบคุมและประมวลผล เลือกใช้เบอร์ Z80 A
2. อุปกรณ์วัดความคัน เลือกใช้ เบอร์ MPX2010 และ เบอร์ MPX200
3. อุปกรณ์วัดอุณหภูมิ เลือกใช้ LM335H ซึ่ง เป็นอุปกรณ์ที่ใช้ตรวจวัดอุณหภูมิในช่วง 0 ถึง  $100^{\circ}\text{C}$
4. วาร์ส์ เลือกใช้เบอร์ ADK11-10 ซึ่ง เป็นวาร์ส์ที่ใช้ในระบบที่เกี่ยวกับสัญญาการ ผลกระทบจากการทดสอบเบื้องต้นทำให้ทราบว่าความคันเริ่มต้นจะมีผลต่อความคันที่วัดได้ ซึ่งต้องมีการปรับปรุงการคำนวณให้สามารถแก้ความไม่ถูกต้องนี้ ดังนั้นค่าความคันที่วัดได้จะ เท่ากับความคันที่วัดได้คูณด้วย 0.54 และบวกด้วย 0.66 นั่นคือ เมื่อความคันที่วัดได้เป็น 0 จะ

ทำให้ค่าความตันที่ได้จากการคำนวณมีค่าเป็น 0.66 PSI หากเกิดข้อจำกัดของเครื่องมือที่จะไม่สามารถกวัดความตันที่มากกว่า 0.66 PSI ได้ แต่เนื่องจากการที่สามารถควบคุมอุณหภูมิในการวัดได้ เราสามารถเพิ่ออุณหภูมิเพื่อให้ความตัน 나오จากตัวอย่างเพิ่มขึ้นได้ การทำเช่นนี้อาจเกิดความผิดพลาดของค่าที่วัดได้จากตัวอย่างอาหารซึ่งจะมีผลจากเนื้อเยื่อของอาหาร ซึ่งค่าความตัน 나오ที่วัดได้อาจไม่เป็นความตันของน้ำอิสระแต่เพียงอย่างเดียว หากค่าวาเรอ เดอร์ แอกซิวิตี้ที่วัดได้อาจมีค่าสูงกว่าความเป็นจริง

ผลจากการวัดค่าวาเรอ เดอร์ แอกซิวิตี้ของน้ำบริสุทธิ์ที่อุณหภูมิต่างๆ จะได้ค่าเฉลี่ยของค่าวาเรอ เดอร์ แอกซิวิตี้ เป็น 1.034 ซึ่งมีส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐานเท่ากับ 0.032

การ calibration ที่อุณหภูมิสูงกับที่อุณหภูมิต่ำจะให้ค่าความตันที่คำนวณได้ต่างกัน เนื่องจากความตันเริ่มต้นในระบบมีค่าต่างกัน อันเป็นผลมาจากการที่วัดความตันสัญญาการคำนวณ การซัก เช็ด อุณหภูมิ เมื่อเปลี่ยนเป็นแบบที่มีการซัก เช็ด อุณหภูมิแล้วจะทำให้การวัดมีความถูกต้องมากขึ้น เมื่ออุณหภูมิสูงแล้วล้มมีค่าต่างกัน

เครื่องงานเนคสัญญาการที่ใช้มีความประบูรณ์มาก หากความตันเริ่มต้นในระบบมีค่าแตกต่างกัน เนื่องจากการปรับค่าความตันที่วัดได้ให้ถูกต้องจาก calibration curve จะมีการคำนวนโดยน่าค่าความตันเริ่มต้นในระบบเข้ามาเกี่ยวข้องด้วย ถึงแม้ว่าการทำให้ระบบเป็นสัญญาการจะมีการควบคุมด้วยอุปกรณ์วัดความตัน แต่เนื่องจากการทำงานของเครื่องงานเนคสัญญาการที่ใช้จะมีประสิทธิภาพสูง เมื่ออาศัยในระบบมีอยู่มาก คั่งนั้นค่าความตันสัญญาการที่ใช้ในการควบคุมจึงอยู่ในช่วงที่เครื่องงานเนคสัญญาการสามารถทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลงได้แล้ว หน่วง เวลาไว เพื่อให้ระบบมีความตันพิเศษ สูง ซึ่งในการทำงานบางครั้งของเครื่องงานเนคสัญญาการจะทำให้ระบบควบคุมดึงจุดที่ทำให้หน่วง เวลาช้า เร็วต่างกัน ก็จะทำให้ระบบควบคุมต้นเริ่มต้นในระบบมีความแตกต่างกัน

จากการเปลี่ยนอุปกรณ์วัดความตันสัญญาการเป็นแบบที่มีการซัก เช็ด อุณหภูมิจะเห็นได้ว่าความซันของ calibration curve มีความแตกต่างกันอย่างมาก เมื่ออุณหภูมิเริ่มต้นมีความแตกต่างกัน แต่ค่าคงที่ของสมการซึ่งจะแสดงค่าความตันเริ่มต้นในระบบจะมีความแตกต่างกันซึ่งเกิดจากการทำงานที่ไม่สม่ำเสมอของเครื่องงานเนคสัญญาการ

ความผิดพลาดที่เกิดจากวาร์ส์ที่ใช้ทำให้มีความหลากหลายของค่าความตันที่สามารถกวัดได้ การเปลี่ยนชนิดของวาร์ส์ เป็นชนิดที่ไม่เป็นไปได้因为แต่จะสามารถแก้ไขหนานี้ได้สำหรับการบีบ เป็นวาร์ส์ที่ไม่พร้อมกันหากให้เกิดความแตกต่างของความตันของทั้ง 2 คันของอุปกรณ์วัดความตันอาจแก้ไขได้โดยการเพิ่มวาร์ส์ที่ 3 เข้าในระบบตรงท่อที่ต่อ กับเครื่องงานเนคสัญญาการ

แล้วบีความร้าวค้านี้ก่อนที่จะปิดเครื่องกานีคสูญญากาศ จากนั้นจึงบีความร้าวอีก 2 ครั้งเหลือ เพื่อให้เกิดความสมดุลของความดันในระบบห้องข่องม่านอิมิเตอร์

การใช้วัสดุที่ไม่ถูกต้อง เช่นการใช้ห่อทองแดงและวัสดุที่เป็นทอง เหลืองทำให้เมื่อใช้ไปวัสดุหากันจะเกิดเป็นออกไซด์(oxide) และเก็บความชื้นไว้ทำให้เกิดความผิดพลาดในการวัดได้ เมื่อเริ่มใช้งานควรจะมีการเดินเครื่องที่อุณหภูมิสูงโดยไม่มีความดันอย่างในระบบเสียงครั้งหนึ่ง ก่อนเพื่อกำจัดความชื้นที่อาจมีอยู่ในระบบจะทำให้ค่าที่วัดได้มีความถูกต้องมากยิ่งขึ้น

การใช้งานกับความดันอย่างที่มีปริมาณน้ำมาก เมื่อการทำให้เกิดสูญญากาศขึ้นในระบบอาจทำให้ความดันอย่างเกิดการเค็มและเข้าไปในระบบห้อง ความมีการทำให้ขาดบริจุคัวอย่างพร้อมทั้งความดันอย่าง เย็นลงทดสอบว่าเสียงก่อน และการทำให้เย็นนี้จะทำให้มีการสูญเสียน้ำจากคัวอย่างที่มีปริมาณน้ำน้อยอีกด้วย

เนื่องจากอุปกรณ์วัดอุณหภูมิภายในขากบรรจุคัวอย่างถูกติดตั้งอยู่ส่วนบน และขากบรรจุคัวอย่างมีความยาวมาก เกินไป ทำให้อุณหภูมิที่วัดได้เกิดความแตกต่างจากอุณหภูมิของคัวอย่าง คันน์จึงควรลดความยาวของขากบรรจุคัวอย่างลงและติดตั้งอุปกรณ์วัดอุณหภูมิให้ลงมาถึงระดับของคัวอย่างจะทำให้การวัดอุณหภูมิถูกต้องมากยิ่งขึ้น

สำหรับแนวทางในการปรับปรุงและแก้ไขข้อบกพร่องค้างของ เครื่องมือ เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพการทำศึกษาด้วยการเปลี่ยนระบบวัดความดันเป็นระบบที่สามารถวัดความชื้นสัมพัทธ์ได้โดยตรง เนื่องจากการใช้หลักการของม่านอิมิเตอร์และไม่สามารถใช้สารคูคามชื้นในส่วนที่สามารถแก้ปัญหาที่เกิดจากความดันไม่ของกากที่ไม่ถูกต้องสารคูคามชื้นที่เกิดจากคัวอย่างอาหาร เครื่องมือจึงมีเชิงจำกัดอยู่ เพียงการวัดค่าของ เครื่องเรอคติวิตี้ของอาหารที่มีส่วนประกอบของสารระเหยอื่นนอก เนื้อจากน้ำในปริมาณน้อยๆ การใช้อุปกรณ์วัดความดันแบบความดันแยกกัน เพียงแต่สามารถแก้ปัญหาที่เกิดจากกากที่ไม่ถูกต้องสารคูคามชื้นที่อยู่ในบรรยากาศเท่านั้น การใช้อุปกรณ์ที่สามารถวัดความชื้นได้โดยตรงสามารถกันน้ำได้ด้วยวัสดุที่ทนทานในบรรยากาศ เนื่องจากความชื้นในสภาวะสมดุล จะทำให้สามารถแก้ไขปัญหาที่เกิดแก่ระบบที่เป็นม่านอิมิเตอร์ได้ และยังกำจัดการหุ้มอุปกรณ์ตั้งกล่าวคัวอย่าง เซลล์(membrane)ที่ยอมให้มีการซึมผ่านได้เพียงน้ำเล็กน้อย น้ำเท่านั้น ก็จะยังทำให้สามารถวัดความชื้นสัมพัทธ์สมดุลของคัวอย่างได้ในบรรยากาศทั่วไป