



บทที่ 7

การดัดแปลงให้เครื่องพิมพ์รหัศพิมพ์ภาษาไทย

จากการศึกษาเครื่องพิมพ์รหัศ วงจรอินเทอร์เฟสกับหน่วยประมวลผลกลาง และข้อกำหนดในการใช้รหัสภาษาไทย ในบทที่ผ่านมา สรุปได้ว่าไม่จำเป็นต้องเปลี่ยนแปลงวงจรใด ๆ ในเครื่องพิมพ์รหัศเลย แต่จะต้องเปลี่ยนรหัสที่ส่งจากคอนโทรลเลอร์มายังเครื่องพิมพ์รหัศเสียใหม่ ให้เหลือความยาวขอมูลเพียง 7 บิต โดยมีความสัมพันธ์ที่ถูกคองกับตำแหน่งตัวอักษรบนแถบคั้ง เป็นแถบคั้งที่มีทั้งภาษาไทยและอังกฤษ ชนิด 128 คาแร็กเตอร์เซท การเพิ่มเติมระบบคอมพิวเตอร์ให้ สามารถพิมพ์ 2 ภาษาได้ จึงต้องออกแบบ 2 อย่าง ก็ออกแบบแถบคั้งภาษาไทย-อังกฤษ และออกแบบวงจรเพื่อสร้างความสัมพันธ์ใหม่ระหว่างรหัสภายในหน่วยประมวลผลกลางที่มี 8 บิต กับตำแหน่งตัวอักษรบนแถบคั้งแถบคั้ง 7 บิต วงจรนี้จะเรียกว่าวงจรเปลี่ยนรหัสของเครื่องพิมพ์รหัศ (ดูส่วนบนของรูปที่ 7 ประกอบ)

การออกแบบแถบคั้งภาษาไทย-อังกฤษ

การที่แถบคั้งมีตัวอักษรไคมากที่สุด 128 ตัวอักษรและตัวอักษรไคมีอยู่ 64 ตัวอักษร ทำให้ของพยายามลดจำนวนตัวอักษรภาษาไทยลงให้เหลือเท่าที่จำเป็นจากรหัสที่กำหนดไว้ซึ่งมี 70 รหัส เมื่อพิจารณาจะพบว่าตัวอักษร ข ค ฤ และ ๑ ไม่มีที่ใช้ในปัจจุบันแล้ว ภาษาไทยจึงเหลือตัวพิมพ์ 66 ตัว ซึ่งไม่สามารถบรรจุลงในเนื้อที่บนแถบคั้งที่เหลือสำหรับ 64 ตัวอักษรได้ ดังนั้นจึงจำเป็นต้องตัดตัวอักษรบนแถบคั้งภาษาอังกฤษลงไป 2 ตัว แล้วนำมารวมกับตัวอักษรภาษาไทยอีก 66 ตัว เพื่อบรรจุลงในแถบคั้งชนิด 128 คาแร็กเตอร์เซท

ตัวอักษรบนแถบคั้งภาษาอังกฤษชนิด 64 คาแร็กเตอร์เซท ซึ่งสมควรตัดออกได้ก็คือตัวอักษรพิเศษซึ่งมีที่ใช้บ่อยในทางซอฟต์แวร์ และโปรแกรมของผู้ใช้ ซึ่งไคพิจารณาเลือกตัวอักษร
และ ^ ออกทิ้งไป

ในการลำดับตัวอักษรบนแบนด์นั้น ตัวอักษรภาษาอังกฤษควรเรียงลำดับตามชุดรหัส เอเอสซีไอโอ เหมือนเดิม เพราะไม่ต่องยุ่งยากกับการเปลี่ยนรหัสที่เข้ามาพิมพ์ ยกเว้นตัว อักษรพิเศษที่คัดออกไป 2 ตัว ซึ่งต้องแทรกตัวอักษรภาษาไทยเข้ามาแทน รหัสที่เหลืออยู่คือ จาก $(00)_{16}$ ถึง $(2F)_{16}$ และ $(60)_{16}$ ถึง $(7F)_{16}$ เป็นรหัสที่จะใช้ สำหรับภาษาไทย ซึ่งจะจัดอย่างไรก็ได้ เพราะอยู่ในส่วนที่ของเปลี่ยนจากรหัส 8 บิตให้เป็น 7 บิต เพื่อความสะดวก จึงเลือกจัดตามลำดับตัวอักษรปกติในภาษาไทย ดังนั้นจึงได้ลำดับตัวอักษรบนแบนด์ตาม ตารางที่ 8

การออกแบบวงจรเปลี่ยนรหัสของเครื่องพิมพ์รหัสด

วงจรเปลี่ยนรหัสทำหน้าที่ลดความยาวข้อมูลจาก 8 บิต ลงเหลือ 7 บิต และสร้าง ความสัมพันธ์ของรหัสเสียใหม่ เพื่อให้เข้ากับตำแหน่งบนแบนด์ภาษาไทย-อังกฤษที่กำหนดไว้แล้ว การเปลี่ยนรหัสจะต้องทำหลังจากที่ข้อมูลผ่านการตรวจของ ส่วนควบคุมภายในวงจรอินเทอร์เฟส แล้ว เพราะเมื่อส่วนควบคุมตรวจพบรหัสควบคุมจะกำเนิดคอนโทรลบิตส่งให้กับเครื่องพิมพ์ ถ้าทำการ เปลี่ยนข้อมูลก่อนการตรวจ รหัสที่เปลี่ยนใหม่บางตัวจะไปทับกับรหัสควบคุม ทำให้วงจร ทำงานผิดพลาดได้

จุดที่เหมาะสมที่สุดในการแทรกวงจรเปลี่ยนรหัสลงไปก็คือ ระหว่างคาตารีจิสเตอร์ กับพาริตีเจเนอเรเตอร์ เพราะรหัสเดิมผ่านการตรวจเพื่อสร้างคอนโทรลบิตแล้ว รหัสเดิม สแตเบิ้ลอยู่นาน และรหัสใหม่ยังคงนานไปวงจรพาริตีเจเนอเรเตอร์เพื่อกำเนิดพาริตีบิตตามเดิม

พิจารณาวงจรคาตารีจิสเตอร์และพาริตีเจเนอเรเตอร์ของคอนโทรลเลอร์ในรูปแบบที่ 18 ข้อมูลจากรีชีฟเวอร์ผ่านโดยตรงมาเข้าแลตซ์ 8 บิต แล้วส่งเอาพุทแบบอินเวอร์ต (invert) ไปเข้าไอซีพาริตีเจเนอเรเตอร์ และทรานสมิตเตอร์ ซึ่งหมายความว่าข้อมูลที่ ส่งออกไปยังเครื่องพิมพ์รหัสดเป็นแบบเนกะทีฟลอจิก (negative logic) ดังนั้นการสร้าง ความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลเข้าและออกจะต้องเป็นแบบอินเวอร์ตทั้งคู่โดยอาศัยตารางที่ 8 เป็นหลักประกอบกับวิธีการตรวจสอบข้อมูลในไครเวอ์ของเครื่องพิมพ์รหัสดเพื่อตัดรหัสที่ไม่

ตารางที่ 8

รหัสของเครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการของแบบค

รหัสของ เครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการ ซึ่งกำหนดขึ้นใหม่	ตัวอักษร บนแบบค	รหัสมาตรฐาน ภายในหน่วย- ประมวลผลกลาง	รหัสของ เครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการ ซึ่งกำหนดขึ้นใหม่	ตัวอักษร บนแบบค	รหัสมาตรฐาน ภายในหน่วย- ประมวลผลกลาง
00	ก	A0	15	ข	B7
01	ข	A1	16	ฃ	B8
02	ค	A3	17	ฅ	B9
03	ฆ	A5	18	ฉ	BA
04	ง	A6	19	ช	BB
05	จ	A7	1A	จ	BC
06	ฉ	A8	1B	ฬ	BD
07	ช	A9	1C	ฬ	BE
08	ฃ	AA	1D	ภ	BF
09	ฅ	AB	1E	ม	C0
0A	จ	AC	1F	ย	C1
0B	ภ	AD	20	ช่องว่าง	20
0C	ภ	AE	21	!	21
0D	ฐ	AF	22	"	22
0E	ท	B0	23	#	23
0F	ฒ	B1	24	\$	24
10	ณ	B2	25	%	25
11	ด	B3	26	&	26
12	ค	B4	27	,	27
13	ถ	B5	28	(28
14	ท	B6	29)	29

ตารางที่ 8 (ต่อ)

รหัสของเครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการตามตำแหน่งของแบบค

รหัสของ เครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการ ซึ่งกำหนดขึ้นใหม่	ตัวอักษร บนแบบค	รหัสมาตรฐาน ภายในหน่วย- ประมวลผลกลาง	รหัสของ เครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการ ซึ่งกำหนดขึ้นใหม่	ตัวอักษร บนแบบค	รหัสมาตรฐาน ภายในหน่วย- ประมวลผลกลาง
2A	*	2A	3F	?	3F
2B	+	2B	40	@	40
2C	,	2C	41	A	41
2D	-	2D	42	B	42
2E	.	2E	43	C	43
2F	/	2F	44	D	44
30	0	30	45	E	45
31	1	31	46	F	46
32	2	32	47	G	47
33	3	33	48	H	48
34	4	34	49	I	49
35	5	35	4A	J	4A
36	6	36	4B	K	4B
37	7	37	4C	L	4C
38	8	38	4D	M	4D
39	9	39	4E	N	4E
3A	:	3A	4F	O	4F
3B	;	3B	50	P	50
3C	<	3C	51	Q	51
3D	=	3D	52	R	52
3E	>	3E	53	S	53

ตารางที่ 8 (ต่อ)

รหัสของเครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการของแบบค

รหัสของ เครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการ ซึ่งกำหนดขึ้นใหม่	ตัวอักษร บนแบบค	รหัสมาตรฐาน ภายในหน่วย- ประมวลผลกลาง	รหัสของ เครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการ ซึ่งกำหนดขึ้นใหม่	ตัวอักษร บนแบบค	รหัสมาตรฐาน ภายในหน่วย- ประมวลผลกลาง
54	T	54	68	๘	CD
55	U	55	69	๙	CE
56	V	56	6A	๙	CF
57	W	57	6B	๘	DO
58	X	58	6C	๘	D1
59	Y	59	6D	๙	D2
5A	Z	5A	6E	๘	D3
5B	[5B	6F	๘	D4
5C	ร	C2	70	๘	D5
5D]	5D	71	๘	D6
5E	ก	C3	72	๘	D7
5F	—	5F	73	๙	D8
60	ค	C4	74	๘	D9
61	ว	C6	75	๙	DA
62	ศ	C7	76	๘	DB
63	ษ	C8	77	๙	DC
64	ส	C9	78	๙	DD
65	ห	CA	79	๙	DE
66	ฬ	CB	7A	๘	EO
67	อ	CC	7B	๘	E1

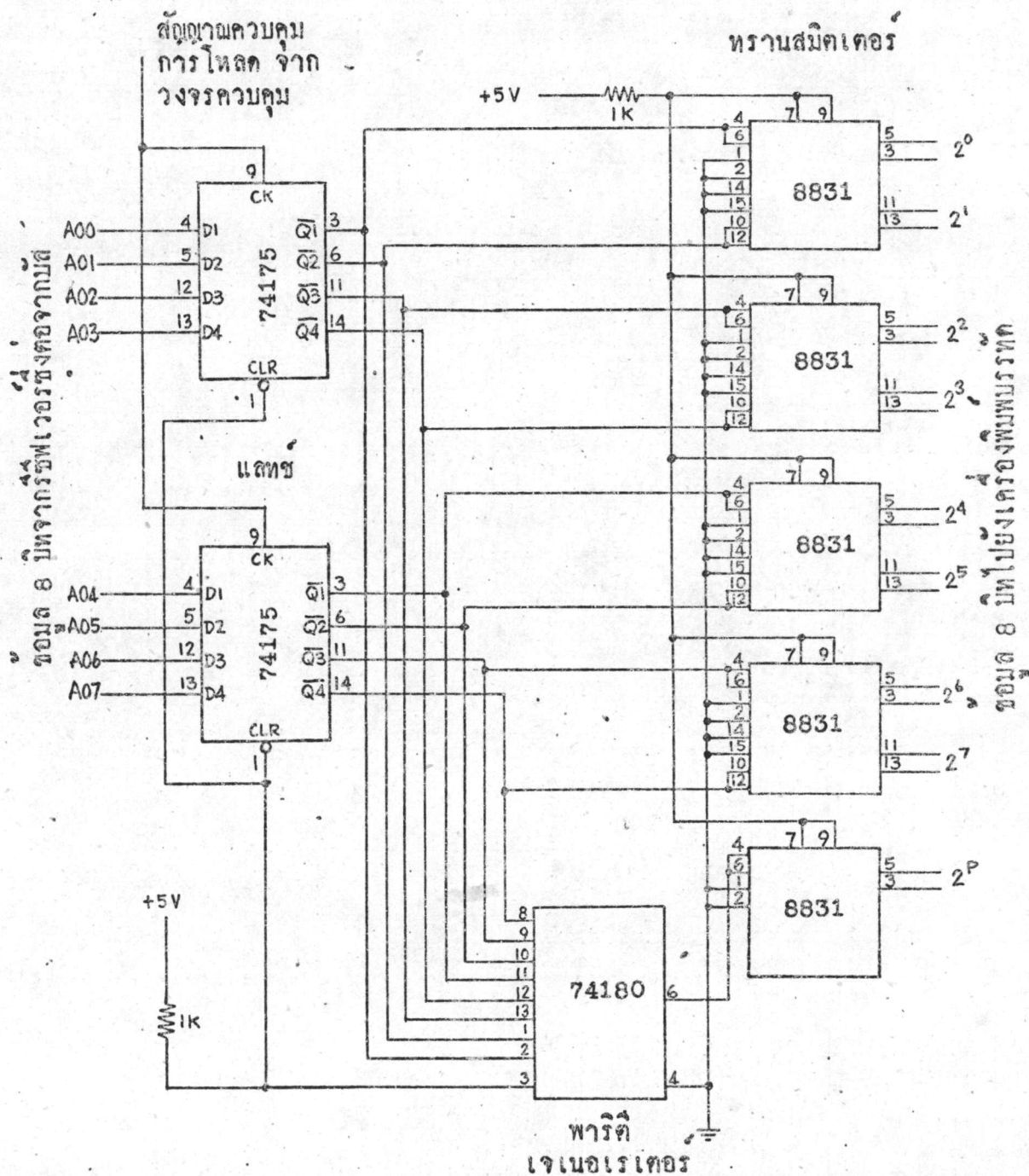
ตารางที่ 8 (ต่อ)

รหัสของเครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการตามตำแหน่งของแมนด์

รหัสของ เครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการ ซึ่งกำหนดขึ้นใหม่	ตัวอักษร บนแมนด์	รหัสมาตรฐาน ภายในหน่วย- ประมวลผลกลาง	รหัสของ เครื่องพิมพ์รหัสดำเนินการ	ตัวอักษร บนแมนด์	รหัสมาตรฐาน ภายในหน่วย- ประมวลผลกลาง
7C	"	E2			
7D	"	E3			
7E	"	E4			
7F	"	E5			

รูปที่ 18

วงจรในส่วนคานารีจิสเตอร์และทรานสมิตเตอร์ของ
คอนโทรลเลอร์ของเครื่องพิมพ์รatchet



มีการใช้งานออกไป ทำให้เกิดความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลที่ส่งจากหน่วยประมวลผลกลางเพื่อ
พิมพ์กับข้อมูลจริงที่ส่งไปยังเครื่องพิมพ์บรรทัด ดังตารางที่ 9

วงจรที่จะสร้างความสัมพันธ์ดังกล่าว ไม่สามารถทำได้โดยง่ายถ้าอาศัยแต่เพียง
เกทธรรมดา เพราะต้องใช้เกทจำนวนมาก ทำให้ราคาสูงสิ้นเปลืองเวลาในการออกแบบ สิ้น
เปลืองกำลังไฟฟ้ามก และมีขนาดใหญ่ วิธีที่ง่าย ประหยัดและสะดวกคือใช้ไอพีพร้อม

ข้อจำกัดของไอพีพร้อมที่สำคัญมากก็คือความเร็วในการแอกเซสข้อมูลซึ่งพิจารณาจาก
ความสัมพันธ์ของโหม่งเกมในรูปที่ 6 ซึ่งต้องพิจารณาโหม่งระหว่างสัญญาณที่เป็นข้อมูล พาริตีบิต
คอนโทรลบิต และสโตรบ เพราะการใส่ไอพีพร้อมเข้ามาในตำแหน่งดังกล่าวจะทำให้ข้อมูล และ
พาริตีบิต ถูกส่งออกไปช้ากว่าเคมเท่ากับคิเลย์โหม่งของไอพีพร้อม

พิจารณาจากรูปที่ 6 จะเห็นว่าเราสามารถหน่วงสัญญาณที่เป็นข้อมูลได้อย่างมากที่สุด
ไม่เกิน 1050 นาโนวินาที เพราะที่จุดนี้จุดเริ่มต้นของสัญญาณพาริตีบิต จะถูกหน่วงตามไป
แล้วไปตรงกับจุดเริ่มต้น สัญญาณคอนโทรลบิตพอดี ซึ่งยังเป็นจุดปลอดภัยเพียงพอที่เครื่องพิมพ์
บรรทัดจะรับข้อมูลได้โดยไม่ผิดพลาด ดังนั้นไอพีพร้อมที่ใส่จะต้องมีคิเลย์โหม่งไม่เกิน 1050 นาโน-
วินาที และเนื่องจากข้อมูลที่จะนำมาเปลี่ยนรหัสนั้นมี 8 บิต และต้องให้รหัสออกมา 8 บิต เช่น
กันแต่บิตที่ 8 เป็น 1 เสมอ (เนกะทีฟลอจิก) จึงต้องใช้ไอพีพร้อมที่มี 256 แอ็คเครส เป็นอย่าง
น้อย และให้ข้อมูลออกมาไม่ช้ากว่า 7 บิต (บิตที่ 8 สามารถต่อให้มีระดับลอจิก 1 ได้จาก
ภายนอก)

ไอพีพร้อมที่มีคุณสมบัติใกล้เคียงที่สุดและหาได้ง่ายในประเทศไทยได้แก่เบอร์ 1702
ซึ่งเป็นเบอร์เดียวกับที่ใส่ในคีย์บอร์ดของระบบจอภาพนั่นเอง ไอพีพร้อมเบอร์นี้มีคิเลย์โหม่ง 1
ไมโครวินาที 256 แอ็คเครส และให้ข้อมูลออก 8 บิต วงจรที่ใหม่หลังจากการแทรกไอพีพร้อม
ลงไปแล้ว แสดงไว้ในรูปที่ 19 ซึ่งทำให้สัญญาณข้อมูลทั้ง 8 บิต พาริตีบิต และคอนโทรลบิต
มีความสัมพันธ์เปลี่ยนไปดังแสดงไว้ในรูปที่ 20 สำหรับแรงดัน -9 โวลต์ ที่จะต้องจ่ายให้
ไอพีพร้อมตัวนี้ก็มาจากแรงดัน -12 โวลต์ของหน่วยประมวลผลกลาง โดยใช้วงจรแบบเดียวกับ
ที่ใส่ในวงจรของคีย์บอร์ดทุกประการ

ตารางที่ 9

ความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลเข้าและออกจากวงจรเปลี่ยนรหัส
ของคอนโทรลเลอร์ของเครื่องพิมพ์รหัสด

ข้อมูลเข้า	รหัสของหน่วย ประมวลผลกลาง	ตัวอักษร	ข้อมูลออก	รหัสของเครื่อง พิมพ์รหัสด	ตัวอักษร บนแถบ
00	FF	↑ ไม่มี	DF	20	↑ ช่องว่าง
01	FE		DF	20	
02	FD		DF	20	
03	FC		DF	20	
04	FB		DF	20	
05	FA		DF	20	
06	F9		DF	20	
07	F8		DF	20	
08	F7		DF	20	
09	F6		DF	20	
0A	F5		DF	20	
0B	F4		DF	20	
0C	F3		DF	20	
0D	F2		DF	20	
0E	F1		DF	20	
0F	F0		DF	20	
10	EF		DF	20	
11	EE		DF	20	
12	ED		DF	20	
13	EC	DF	20		
14	EB	DF	20		
15	EA	DF	20		
16	E9	DF	20		
17	E8	DF	20		
18	E7	DF	20		
19	E6	DF	20		
1A	E5	↓ ไม่มี	80	7F	↓ ช่องว่าง
1B	E4		81	7E	
1C	E3		82	7D	
1D	E2		83	7C	
1E	E1		84	7B	
1F	E0		85	7A	
20	DF		92	6D	
21	DE		86	79	
22	DD	87	78		
23	DC	88	77		
24	DB	89	76		
25	DA	8A	75		
26	D9	8B	74		
27	D8	8C	73		

ตารางที่ 9 (ต่อ)

ความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลเข้าและออกจากวงจร เปลี่ยนรหัส
ของคอนโทรลเลอร์ของเครื่องพิมพ์รหัศ

ข้อมูลเข้า	รหัสของหน่วย ประมวลผลกลาง	ตัวอักษร	ข้อมูลออก	รหัสของเครื่อง พิมพ์รหัศ	ตัวอักษร บนแป้นค
28	D7	ว	8D	72	ว
29	D6	ว	8E	71	ว
2A	D5	ว	8F	70	ว
2B	D4	ว	90	6F	ว
2C	D3	•	91	6E	•
2D	D2	ว	92	6D	ว
2E	D1	ว	93	6C	ว
2F	D0	ะ	94	6B	ะ
30	CF	า	95	6A	า
31	CE	า	96	69	า
32	CD	ช	97	68	ช
33	CC	อ	98	67	อ
34	CB	พ	99	66	พ
35	CA	ท	9A	65	ท
36	C9	ส	9B	64	ส
37	C8	ษ	9C	63	ษ
38	C7	ศ	9D	62	ศ
39	C6	ว	9E	61	ว
3A	C5	ภ	DF	20	ช่องว่าง
3B	C4	ล	9F	60	ล
3C	C3	ฤ	A1	5E	ฤ (^)
3D	C2	ร	A3	5C	ร (X)
3E	C1	ย	E0	1F	ย
3F	C0	ม	E1	1E	ม
40	BF	ภ	E2	1D	ภ
41	BE	พ	E3	1C	พ
42	BD	พ	E4	1B	พ
43	BC	ณ	E5	1A	ณ
44	BB	ณ	E6	19	ณ
45	BA	ป	E7	18	ป
46	B9	บ	E8	17	บ
47	B8	น	E9	16	น
48	B7	ธ	EA	15	ธ
49	B6	ท	EB	14	ท
4A	B5	ถ	EC	13	ถ
4B	B4	ค	ED	12	ค
4C	B3	ค	EE	11	ค
4D	B2	ณ	EF	10	ณ
4E	B1	ช	FO	0F	ช
4F	B0	ท	F1	0E	ท

ตารางที่ 9 (ต่อ)
ความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลเข้าและออกจากวงจรเปลี่ยนรหัส
ของคอนโทรลเลอร์ของเครื่องพิมพ์รหัศ

ข้อมูลเข้า	รหัสของหน่วย ประมวลผลกลาง	ตัวอักษร	ข้อมูลออก	รหัสของเครื่อง พิมพ์รหัศ	ตัวอักษร บนแบนด์
50	AF	ง	F2	0D	
51	AE	ญ	F3	0C	
52	AD	ฎ	F4	0B	
53	AC	ฏ	F5	0A	
54	AB	ฒ	F6	09	
55	AA	ช	F7	08	๘๒๒๒๒๒๒๒
56	A9	ซ	F8	07	
57	A8	ฌ	F9	06	
58	A7	จ	FA	05	
59	A6	ง	FB	04	๔๒๒๒๒๒๒๒
5A	A5	ฆ	FC	03	
5B	A4	ค	FD	02	
5C	A3	ฌ	FD	02	
5D	A2	ช	FE	01	
5E	A1	ฌ	FE	01	
5F	A0	ก	FF	00	๐๒๒๒๒๒๒๒
60	9F		DF	20	
61	9E		DF	20	
62	9D		DF	20	
63	9C		DF	20	
64	9B		DF	20	
65	9A		DF	20	
66	99		DF	20	
67	98		DF	20	
68	97		DF	20	
69	96		DF	20	
6A	95		DF	20	
6B	94		DF	20	
6C	93		DF	20	
6D	92		DF	20	
6E	91		DF	20	
6F	90		DF	20	
70	8F		DF	20	
71	8E		DF	20	
72	8D		DF	20	
73	8C		DF	20	
74	8B		DF	20	
75	8A		DF	20	
76	89		DF	20	
77	88		DF	20	

ไม่มี

ช่องว่าง

ตารางที่ 9 (ต่อ)

ความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลเข้าและออกจากวงจรเปลี่ยนรหัส
ของคอนโทรลเลอร์ของเครื่องพิมพ์รหัศ

ข้อมูลเข้า	รหัสของหน่วย ประมวลผลกลาง	ตัวอักษร	ข้อมูลออก	รหัสของเครื่อง พิมพ์รหัศ	ตัวอักษร บนแบนด์
78	87		DF	20	
79	86		DF	20	
7A	85		DF	20	
7B	84		DF	20	
7C	83		DF	20	
7D	82		DF	20	
7E	81		DF	20	
7F	80		DF	20	
80	7F		A0	5F	
81	7E		A1	5E	
82	7D	A2	5D		
83	7C	A3	5C		
84	7B	A4	5B		
85	7A	A5	5A		
86	79	A6	59		
87	78	A7	58		
88	77	A8	57		
89	76	A9	56		
8A	75	AA	55		
8B	74	AB	54		
8C	73	AC	53		
8D	72	AD	52		
8E	71	AE	51		
8F	70	AF	50		
90	6F	B0	4F		
91	6E	B1	4E		
92	6D	B2	4D		
93	6C	B3	4C		
94	6B	B4	4B		
95	6A	B5	4A		
96	69	B6	49		
97	68	B7	48		
98	67	B8	47		
99	66	B9	46		
9A	65	BA	45		
9B	64	BB	44		
9C	63	BC	43		
9D	62	BD	42		
9E	61	BE	41		
9F	60	BF	40		

ตารางที่ 9 (ต่อ)

ความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลเข้าและออกจากวงจรเปลี่ยนรหัส
ของคอนโทรลเลอร์ของเครื่องพิมพ์รหัศ

ข้อมูลเข้า	รหัสของหน่วย ประมวลผลกลาง	ตัวอักษร	ข้อมูลออก	รหัสของเครื่อง พิมพ์รหัศ	ตัวอักษร บนแป้นค
A0	5F	^	A0	5F	^
A1	5E]]	A1	5E	ก (^)
A2	5D	\ \	A2	5D]]
A3	5C	[[A3	5C	ร (\)
A4	5B	Z Z	A4	5B	[[
A5	5A	Y Y	A5	5A	Z Z
A6	59	X X	A6	59	Y Y
A7	58	W W	A7	58	X X
A8	57	V V	A8	57	W W
A9	56	U U	A9	56	V V
AA	55	T T	AA	55	U U
AB	54	S S	AB	54	T T
AC	53	R R	AC	53	S S
AD	52	Q Q	AD	52	R R
AE	51	P P	AE	51	Q Q
AF	50	O O	AF	50	P P
B0	4F	N N	B0	4F	O O
B1	4E	M M	B1	4E	N N
B2	4D	L L	B2	4D	M M
B3	4C	K K	B3	4C	L L
B4	4B	J J	B4	4B	K K
B5	4A	I I	B5	4A	J J
B6	49	H H	B6	49	I I
B7	48	G G	B7	48	H H
B8	47	F F	B8	47	G G
B9	46	E E	B9	46	F F
BA	45	D D	BA	45	E E
BB	44	C C	BB	44	D D
BC	43	B B	BC	43	C C
BD	42	A A	BD	42	B B
BE	41	@ @	BE	41	A A
BF	40	? ?	BF	40	@ @
C0	3F	> >	C0	3F	? ?
C1	3E	= =	C1	3E	> >
C2	3D	< <	C2	3D	= =
C3	3C	; ;	C3	3C	< <
C4	3B	: :	C4	3B	; ;
C5	3A	9 9	C5	3A	: :
C6	39	8 8	C6	39	9 9
C7	38		C7	38	8 8

ตารางที่ 9 (ต่อ)

ความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลเข้าและออกจากวงจรเปลี่ยนรหัส
ของคอนโทรลเลอร์ของเครื่องพิมพ์รหัศ

ข้อมูลเข้า	รหัสของหน่วย ประมวลผลกลาง	ตัวอักษร	ข้อมูลออก	รหัสของเครื่อง พิมพ์รหัศ	ตัวอักษร บนแบนด์
C8	37	7	C8	37	7
C9	36	6	C9	36	6
CA	35	5	CA	35	5
CB	34	4	CB	34	4
CC	33	3	CC	33	3
CD	32	2	CD	32	2
CE	31	1	CE	31	1
CF	30	0	CF	30	0
D0	2F	/	D0	2F	/
D1	2E	.	D1	2E	.
D2	2D	-	D2	2D	-
D3	2C	,	D3	2C	,
D4	2B	+	D4	2B	+
D5	2A	*	D5	2A	*
D6	29)	D6	29)
D7	28	(D7	28	(
D8	27	'	D8	27	'
D9	26	&	D9	26	&
DA	25	%	DA	25	%
DB	24	\$	DB	24	\$
DC	23	#	DC	23	#
DD	22	"	DD	22	"
DE	21	!	DE	21	!
DF	20	ช่องว่าง	DF	20	ช่องว่าง
E0	1F	US	E0	1F	
E1	1E	RS	E1	1E	
E2	1D	GS	E2	1D	
E3	1C	FS	E3	1C	
E4	1B	ESC	E4	1B	
E5	1A	SUB	E5	1A	
E6	19	EM	E6	19	
E7	18	CAN	E7	18	
E8	17	ETB	E8	17	
E9	16	SYN	E9	16	
EA	15	NAK	EA	15	
EB	14	DC4	EB	14	
EC	13	DC3	EC	13	
ED	12	DC2	ED	12	
EE	11	DC1	EE	11	
EF	10	DLE	EF	10	

↑
ไม่มี
↓

ตารางที่ 9 (ต่อ)

ความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลเข้าและออกจากวงจรเปลี่ยนรหัส
ของคอนโทรลเลอร์ของเครื่องพิมพ์รหัศ

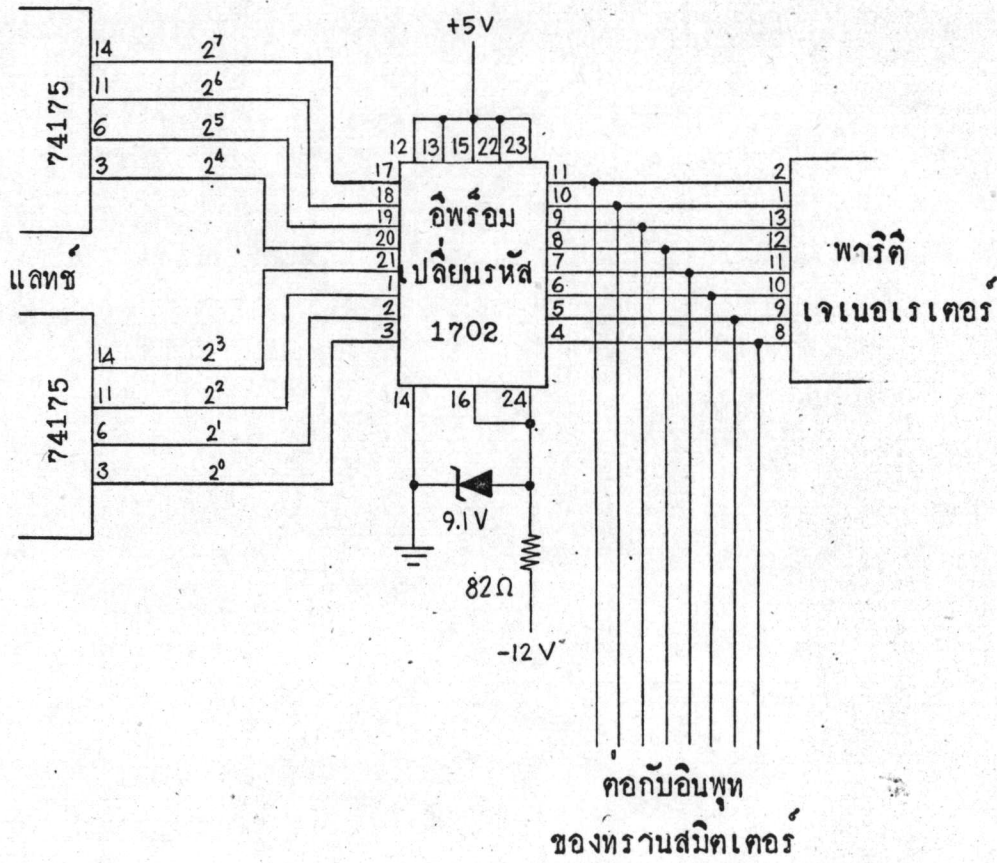
ข้อมูลเข้า	รหัสของหน่วย ประมวลผลกลาง	ตัวอักษร	ข้อมูลออก	รหัสของเครื่อง พิมพ์รหัศ	ตัวอักษร บนแบนด์
F0	0F	SI	F0	0F	
F1	0E	SO	F1	0E	
F2	0D	CR	F2	0D	
F3	0C	FF	F3	0C	
F4	0B	VT	F4	0B	
F5	0A	LF	F5	0A	
F6	09	HT	F6	09	
F7	08	BS	F7	08	
F8	07	BEL	F8	07	
F9	06	ACK	F9	06	
FA	05	ENQ	FA	05	
FB	04	EOT	FB	04	
FC	03	ETX	FC	03	
FD	02	STX	FD	02	
FE	01	SOH	FE	01	
FF	00	NUL	FF	00	

↑
ไม่มี
↓

หมายเหตุ ตัวอักษรบนแบนด์ในตารางนี้ เป็นของแบนด์ชนิด 128 คาแร็กเตอร์เซต
ตัวอักษรในวงเล็บ เป็นของแบนด์ชนิด 64 คาแร็กเตอร์เซต

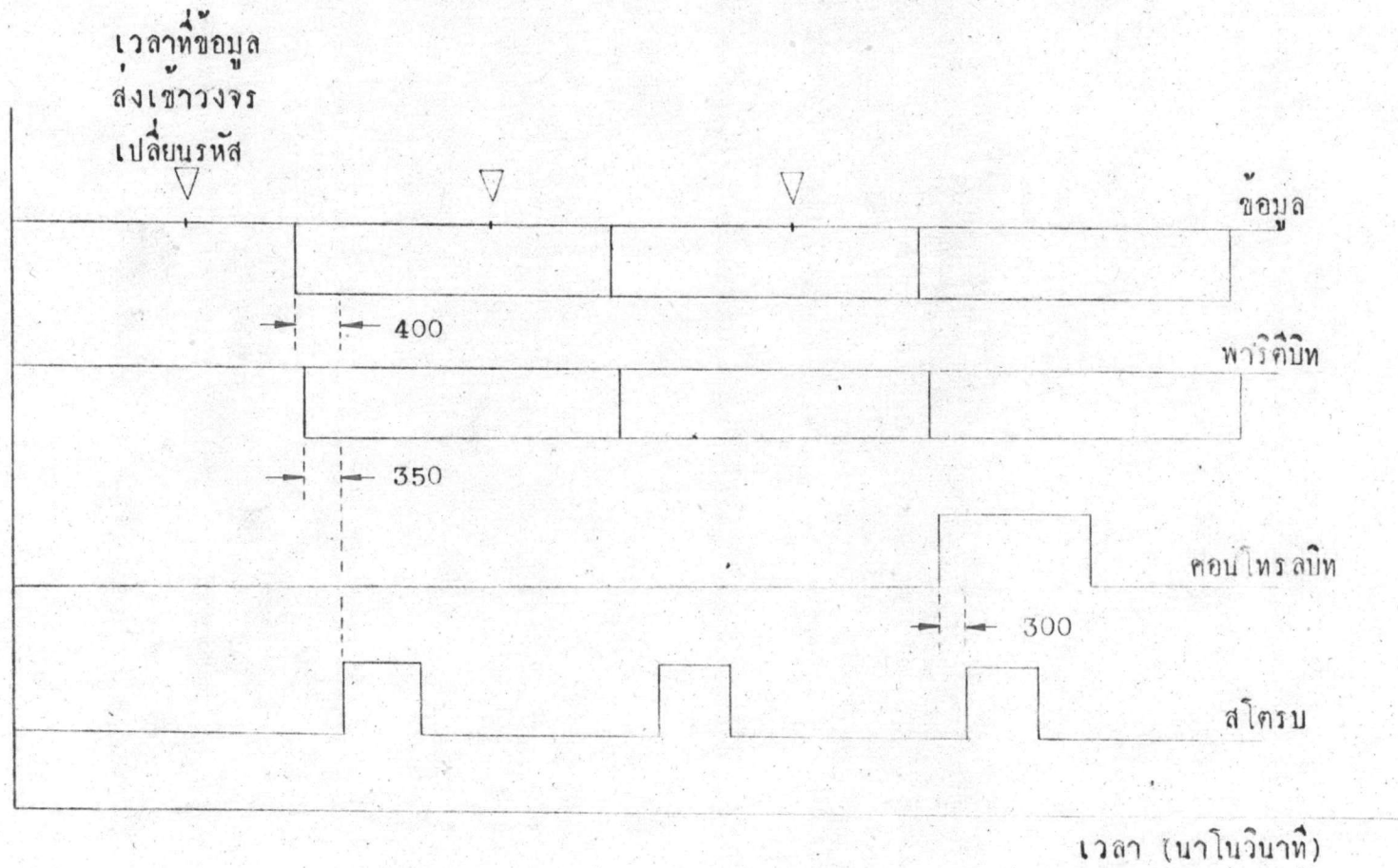
รูปที่ 19

วงจรของอิพริอมเปลี่ยนรหัสที่จะส่งไปเครื่องพิมพ์รอก



รูปที่ 20

ไทมิงใหม่ของสัญญาณจากคอนโทรลเลอร์ไปยังเครื่องพิมพ์รatchet



เมื่อใช้พีพร้อมในการสร้างความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลภายในหน่วยประมวลผลกลาง
กับรหัสของตัวอักษรบนแป้นคีย์ ทำให้ความสัมพันธ์ระหว่างข้อมูลเข้าและออกแต่ละคู่เป็นไปโดย
อิสระ ดังนั้นการเลือกความสัมพันธ์สามารถเลือกให้ลดการทำงานภายในโปรแกรมโครเวอร
ของเครื่องที่มีบรรทัดใดด้วย กล่าวคือในช่วงรหัสของตัวอักษรเล็กจาก $(60)_{16}$ ถึง $(7F)_{16}$
ไม่จำเป็นต้องผ่านการเปลี่ยนให้อยู่ในช่วง $(40)_{16}$ ถึง $(5F)_{16}$ ก็ได้ แต่ปล่อยให้เป็นที่
ของพีพร้อมแทน และสำหรับตัวอักษรที่มีรหัสในหน่วยประมวลผลกลางแล้วไม่มีรหัสในเครื่องที่มี
บรรทัด ก็ได้เลือกให้เปลี่ยนรหัสดังนี้

ก. ข ค และ ๑ เลือกให้เปลี่ยนเป็น ข ค และ ๑ ตามลำดับ

ข. ๗ เลือกให้เปลี่ยนเป็นช่องว่าง

สำหรับรหัสควบคุมที่มีค่าอยู่ระหว่าง $(00)_{16}$ ถึง $(1F)_{16}$ ไม่มีการเปลี่ยนรหัส
และสำหรับรหัสที่ไม่มีที่ใช้ในหน่วยประมวลผลกลาง จะเปลี่ยนเป็นรหัสสำหรับช่องว่าง $(20)_{16}$
ทั้งหมด