

การใช้ analog computer ศึกษาเกี่ยวกับ servo system นั้นง่าย สะดวกและถูกกว่า
ศึกษาเกี่ยวกับ system ทั่ว ๆ ไปที่มีราคาแพง

ในการศึกษานี้พบว่า การใช้งาน output shunt limiter นั้นค่อนข้างจะ sensitive มาก
ทำให้เกิด oscillation อยู่เสมอ จึงต้องลดความไวของอินพุตหรืออินพุตที่ให้อัตราเร็วที่แท้จริง
และจากผลการทดลองจะสรุปได้ดังนี้

ถ้าหาก relay มีคุณสมบัติเป็น ideal, servo system จะเข้าได้ภาวะ instability
ได้ยากกว่าจะ rise time เร็วขึ้น ถ้าต้องการให้อยู่ใน stability ที่จะต้องลด output ที่เกิดจาก
ช่วงของ relay ให้น้อยลง ถ้าหาก relay มี dead zone เพื่อที่จะได้ stability ที่, relay
ควรมีค่า dead zone ให้น้อยกว่า ถ้าหาก relay ที่มี dead zone and hysteresis, relay
ควรมีค่า dead zone ให้น้อยกว่า hysteresis มากพอควรหรือควรมีเรโซ a/b ให้น้อยกว่าจะได้ stability
ที่ดี