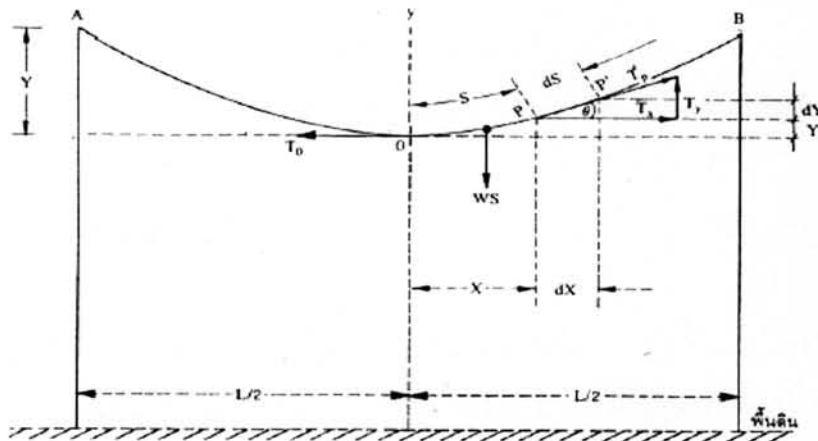


## บทที่ 2 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

### 2.1 การหาระยะหย่อนและแรงดึงของสายไฟฟ้า

การขึงสายไฟฟ้าชนิดเหนือศีรษะในระบบส่งและระบบจำหน่ายไฟฟ้านั้น จะต้องคำนึงถึงแรงดึง (tension) และระยะหย่อน (sag) ของสายว่าเหมาะสมกับขนาดของสายเพียงใด ในสภาวะปกติ แรงดึงและระยะหย่อนของสายมีความสัมพันธ์กับน้ำหนักสายและระยะช่วงเสา (span) แต่ถ้าอุณหภูมิของสายเปลี่ยนแปลงหรือมีแรงอื่นกระทำบนสายไฟฟ้า เช่น น้ำฝน ลูกเห็บ หิมะ หรือลมพัด จะทำให้แรงดึงและระยะหย่อนของสายเปลี่ยนแปลงไปจากเดิม ดังนั้นอุปกรณ์ที่ใช้ยึดสายไฟฟ้าจึงต้องมีความแข็งแรงเพียงพอที่จะรับแรงดังกล่าวได้



รูปที่ 2.1 แสดงระยะหย่อนและแรงดึงในสาย

#### 2.1.1 การหาระยะหย่อนและแรงดึงในสายเมื่อปักเสาไฟฟ้าระดับเดียวกัน [4]

การพาดสายไฟฟ้าบนเสาที่มีความสูงระดับเดียวกัน จะทำให้แรงดึงของสายบนหัวเสาสมดุล และระยะหย่อนต่ำสุดของสายจะอยู่ตรงกึ่งกลางเสาพอดี รูปที่ 2.1 แสดงให้เห็นว่าถ้าสายไฟฟ้าถูกยึดอยู่ที่จุด A และ B บนหัวเสาที่มีระยะช่วงเสาเท่ากับ L สายจะหย่อนเป็นรูปถ้วยหงาย (catenary) และมีจุดต่ำสุดอยู่ที่จุด O ถ้าตั้งแกน XY ขึ้นโดยให้ O เป็นจุดเริ่มต้น จะสามารถคำนวณหาแรงดึงของสายบนหัวเสา (T) ระยะหย่อนต่ำสุดของสาย (Y) และความยาวของสายตามแนวโค้ง (2S) ได้โดย

จากรูปที่ 2.1 กำหนดให้

$T_0$  = แรงดึงของสายในแนวระนาบที่จุด O (กิโลกรัม)

$T$  = แรงดึงของสายบนหัวเสา (กิโลกรัม)

$L$  = ระยะช่วงเสา (เมตร)

$W$  = น้ำหนักสายต่อความยาว (กิโลกรัม/เมตร)

$2S$  = ความยาวของสายตามแนวโค้ง (เมตร)

$\theta$  = มุมระหว่างเส้นสัมผัสกับแนวระนาบ (เรเดียน)

$\sigma$  = ความเค้นใช้งานของสาย (กิโลกรัม/ตารางเซนติเมตร)

$A$  = พื้นที่หน้าตัดของสาย (ตารางเซนติเมตร)

แรงดึงของสาย  $T$  ที่จุดใดๆจะหาได้จากความเค้นใช้งาน (working stress) ของสาย  $\sigma$  คูณด้วยพื้นที่หน้าตัดของสาย  $A$

$$\text{หรือ} \quad T = \sigma A \quad (2.1)$$

ถ้าให้  $T_p$  เป็นแรงดึงในสายที่จุด P และทำมุม  $\theta$  กับแนวระนาบ อาจแตกแรงนี้ออกได้เป็น 2 แนว คือ แรงตามแนวแกน X และแรงตามแนวแกน Y ขนาดของแรงสามารถเขียนเป็นสมการได้ดังสมการที่ 2.2 และ 2.3

$$T_x = T_p \cos \theta \quad (2.2)$$

$$T_y = T_p \sin \theta \quad (2.3)$$

จากรูปที่ 2.1 จะเห็นว่าที่จุด O จะไม่มีแรงดึงในแนว Y แต่มีแรงดึงตามแนวแกน X เท่ากับ  $T_0$  และที่ความยาวของสายตามแนวโค้ง OP จะมีน้ำหนักตกตามแนวแกน Y เท่ากับ  $WS$  ซึ่งอาจกล่าวได้ว่าแรงที่กระทำบนสาย OP ขณะอยู่ในสภาวะสมดุลจะมีค่าตามสมการที่ 2.4 และ 2.5

$$T_x = T_0 \quad (2.4)$$

$$T_y = WS \quad (2.5)$$

ความชัน (slope) ของแรง  $T_p$  จะหาได้จากการนำสมการที่ 2.5 หารด้วยสมการที่ 2.4

$$\left. \begin{aligned} \tan \theta &= \frac{T_y}{T_x} \\ \tan \theta &= \frac{WS}{T_0} \end{aligned} \right\} \quad (2.6)$$

ในการทำงานเดียวกันที่ความยาว  $dS$  ระหว่างจุด  $P$  และ  $P'$  ก็สามารถแตกแรงตามแนวแกน  $X$  และแกน  $Y$  ได้เป็น  $dX$  และ  $dY$  ตามลำดับ

$$\begin{aligned} \tan \theta &= \frac{dY}{dX} \\ &= \frac{WS}{T_0} \end{aligned} \quad (2.7)$$

จากรูป

$$\begin{aligned} dS &= \sqrt{(dX)^2 + (dY)^2} \\ &= dX \sqrt{1 + (dY/dX)^2} \\ &= dX \sqrt{1 + (WS/T_0)^2} \end{aligned}$$

หรือ

$$dX = \frac{dS}{\sqrt{1 + (WS/T_0)^2}}$$

และ

$$\begin{aligned} X &= \int \frac{dS}{\sqrt{1 + (WS/T_0)^2}} \\ &= \frac{T_0}{W} \sinh^{-1} \left( \frac{WS}{T_0} \right) + C_1 \end{aligned} \quad (2.8)$$

เมื่อ  $C_1$  คือ ตัวคงที่ของการอินทิเกรต ถ้ารู้สภาวะเริ่มต้น (initial condition) ก็จะสามารถหาค่าดังกล่าวได้

จากสภาวะเริ่มต้น จะเห็นว่าที่  $X = 0$  ความยาว  $S$  จะมีค่าเท่ากับ 0 ด้วย เมื่อแทนค่านี้ลงในสมการที่ (2.8) จะได้  $C_1 = 0$  นั่นคือสมการที่แท้จริงของสมการที่ 2.8 คือ

$$X = \frac{T_0}{W} \sinh^{-1} \left( \frac{WS}{T_0} \right)$$

หรือ

$$\frac{WX}{T_0} = \sinh^{-1} \left( \frac{WS}{T_0} \right)$$

และ

$$S = \frac{T_0}{W} \sinh \left( \frac{WX}{T_0} \right) \quad (2.9)$$

แทนค่าสมการที่ 2.9 ลงในสมการที่ 2.7 จะได้

$$\frac{dY}{dX} = \sinh \left( \frac{WX}{T_0} \right)$$

หรือ

$$\begin{aligned} Y &= \int \sinh \left( \frac{WX}{T_0} \right) dX \\ &= \frac{T_0}{W} \cosh \left( \frac{WX}{T_0} \right) + C_2 \end{aligned} \quad (2.10)$$

จากรูปที่ 2.1 ที่สภาวะเริ่มต้นจะเห็นว่าที่  $X = 0$  และความสูง  $Y = 0$  เมื่อแทนค่าลงในสมการที่ 2.10 จะได้  $C_2 = -T_0/W$  นั่นคือสมการที่แท้จริงของสมการที่ 2.10 คือ

$$Y = \frac{T_0}{W} \left[ \cosh \left( \frac{WX}{T_0} \right) - 1 \right] \quad (2.11)$$

แต่แรงดึง

$$\begin{aligned} T_p &= \sqrt{T_x^2 + T_y^2} \\ &= \sqrt{T_0^2 + (WS)^2} \end{aligned} \quad (2.12)$$

แทนค่าสมการที่ 2.9 ลงในสมการที่ 2.12 จะได้

$$\begin{aligned}
 T_p &= \sqrt{T_0^2 + T_0^2 \sinh^2\left(\frac{WX}{T_0}\right)} \\
 &= \sqrt{T_0^2 \left[1 + \sinh^2\left(\frac{WX}{T_0}\right)\right]} \\
 &= T_0 \cosh\left(\frac{WX}{T_0}\right)
 \end{aligned} \tag{2.13}$$

เนื่องจากค่า  $\sinh X$  และ  $\cosh X$  สามารถกระจายออกเป็นเลขอนุกรมได้ดังนี้ คือ

$$\sinh X = X + \frac{X^3}{3!} + \frac{X^5}{5!} + \frac{X^7}{7!} + \dots$$

$$\cosh X = X + \frac{X^2}{2!} + \frac{X^4}{4!} + \frac{X^6}{6!} + \dots$$

เมื่อ  $n!$  คือแฟกทอเรียลเอ็น (factorial  $n$ )

ซึ่ง  $n!$  มีค่า =  $n(n-1)(n-2)\dots \times 3 \times 2 \times 1$

$$\text{ดังนั้น } 3! = 3 \times 2 \times 1 = 6$$

$$2! = 2 \times 1 = 1$$

$$1! = 1$$

$$0! = 1$$

จากเลขอนุกรมของไฮเพอร์โบลิกฟังก์ชัน จะเห็นได้ว่าเลขอนุกรมตำแหน่งหลัง ๆ มีค่าลดลง เนื่องจากแฟกทอเรียลมีค่าสูงขึ้นสำหรับในการหาค่าโดยประมาณ อาจใช้ตัวเลขอนุกรมเพียง 2 ตำแหน่งแรกไปคำนวณก็เพียงพอแล้ว

ค่าโดยประมาณของ  $\sinh\left(\frac{WX}{T_0}\right)$  และ  $\cosh\left(\frac{WX}{T_0}\right)$  มีค่าดังนี้คือ

$$\sinh\left(\frac{WX}{T_0}\right) = \frac{WX}{T_0} + \frac{1}{6}\left(\frac{WX}{T_0}\right)^3 \tag{2.14}$$

$$\cosh\left(\frac{WX}{T_0}\right) = 1 + \frac{1}{2}\left(\frac{WX}{T_0}\right)^2 \quad (2.15)$$

แทนค่าสมการที่ 2.14 ลงในสมการที่ 2.9 จะได้

$$\begin{aligned} S &= X + \frac{W^2 X^3}{6T_0^2} \\ &= X \left[ 1 + \frac{1}{6}\left(\frac{WX}{T_0}\right)^2 \right] \end{aligned} \quad (2.16)$$

ถ้าแทนค่าสมการที่ (2.15) ลงในสมการที่ (2.11) และ (2.13) จะได้

$$\begin{aligned} Y &= \frac{T_0}{W} \left[ 1 + \frac{1}{2}\left(\frac{WX}{T_0}\right)^2 - 1 \right] \\ &= \frac{WX^2}{2T_0} \end{aligned} \quad (2.17)$$

และ

$$T_p = T_0 \left[ 1 + \frac{1}{2}\left(\frac{WX}{T_0}\right)^2 \right] \quad (2.18)$$

จากรูปที่ 2.1 จะเห็นว่าค่าของความยาวตามแนวเส้นโค้ง  $S$  ระยะหย่อน  $Y$  และแรงดึง  $T$  ที่ความยาวครึ่งช่วงเสา จะหาได้โดยแทนค่า  $X = L/2$  ลงในสมการที่ 2.16, 2.17 และ 2.18 โดยที่สมการจะเป็น

$$S = \frac{L}{2} \left[ 1 + \frac{1}{24}\left(\frac{WL}{T_0}\right)^2 \right]$$

แต่ความยาวตามแนวเส้นโค้งตลอดช่วงสาย =  $2S$

ดังนั้น

$$2S = L \left[ 1 + \frac{1}{24} \left( \frac{WL}{T_0} \right)^2 \right] \quad (2.19)$$

$$Y = \frac{WL^2}{8T_0} \quad (2.20)$$

$$T = T_0 \left[ 1 + \frac{1}{8} \left( \frac{WX}{T_0} \right)^2 \right] \quad (2.21)$$

เมื่อแรงดึง  $T_p$  ขณะที่แทนค่า  $X = L/2$  คือแรงดึงบนหัวเสา  $T$  นั้นเอง และในสภาพจริงแรงดึง  $T$  จะแตกต่างจากแรงดึง  $T_0$  เพียงเล็กน้อยเท่านั้น ซึ่งการคำนวณค่าโดยประมาณ อาจจะใช้ค่า  $T = T_0$  ก็ได้

### 2.1.2 การหาระยะหย่อนและแรงดึงในสายเมื่อปักเสาไฟฟ้าต่างระดับ

การซึ่งสายระหว่างเสา A และเสา B ในบริเวณที่เป็นเนินชัน มีความสูงต่างระดับกันเท่ากับ  $h$  จุดหย่อนต่ำสุดจะเคลื่อนมาทางเสาด้านล่าง ดังแสดงในรูปที่ 2.2

สมมติให้  $O$  เป็นจุดหย่อนต่ำสุดของสายห่างจากเสา A เป็นระยะทาง  $X_1$  และห่างจากเสา B เป็นระยะทาง  $X_2$

แต่

$$X_1 + X_2 = L \quad (2.25)$$

จากสมการที่ (2.17) ถ้าแทนค่า  $X$  ด้วย  $X_1$  และ  $X_2$  จะได้ระยะหย่อน  $Y_1$  และ  $Y_2$  ดังสมการที่ 2.26 และ 2.27

$$Y_1 = \frac{WX_1^2}{2T_0} \quad (2.26)$$

$$Y_2 = \frac{WX_2^2}{2T_0} \quad (2.27)$$

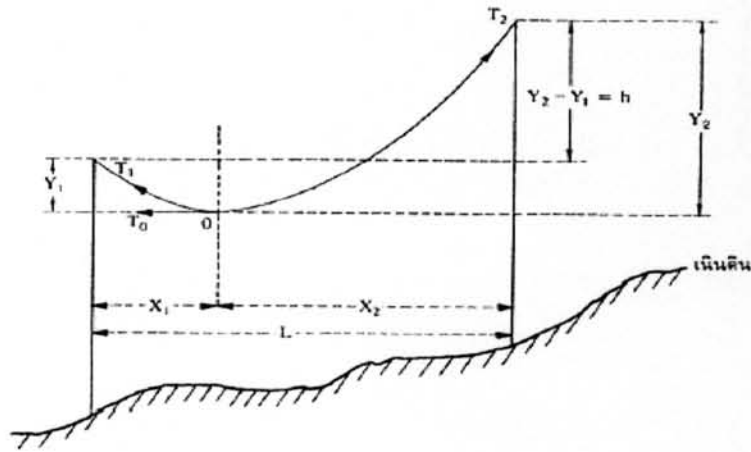
แต่

$$\begin{aligned} h &= Y_2 - Y_1 \\ &= \frac{W}{2T_0} (X_2^2 - X_1^2) \\ &= \frac{W}{2T_0} (X_2 + X_1)(X_2 - X_1) \end{aligned}$$

$$= \frac{WL}{2T_0} (X_2 - X_1) \quad (2.28)$$

หรือ

$$X_2 - X_1 = \frac{2T_0 h}{WL} \quad (2.29)$$



รูปที่ 2.2 แสดงระยะหย่อนและแรงดึงในสายต่างระดับ

จากสมการที่ 2.25 และ 2.29 จะหาค่า  $X_1$  และ  $X_2$  ได้ดังสมการที่ 2.30 และ 2.31

$$X_1 = \frac{L}{2} - \frac{T_0 h}{WL} \quad (2.30)$$

$$X_2 = \frac{L}{2} + \frac{T_0 h}{WL} \quad (2.31)$$

จากสมการที่ 2.30 และ 2.31 ถ้า  $h = 0$  จะทำให้  $X_1 = X_2 = L/2$  ซึ่งหมายถึงการปักเสาในระดับเดียวกัน แต่ถ้า  $X_1$  มีค่าติดลบ แสดงว่าซึ่งสายในที่ชันมาก ทำให้จุด 0 อยู่นอกช่วงเสา ซึ่งในกรณีนี้เสาด้านล่างจะไม่ได้รับแรงดึงและยังเป็นโหนดของเสาด้านบนอีกด้วย

แทนค่าสมการที่ 2.30 ลงในสมการที่ 2.26 และสมการที่ 2.31 ลงในสมการที่ 2.27 จะเป็นสมการที่ 2.32 และ 2.33

$$Y_1 = \frac{W}{2T_0} \left( \frac{L}{2} - \frac{T_0 h}{WL} \right)^2 \quad (2.32)$$

$$Y_2 = \frac{W}{2T_0} \left( \frac{L}{2} + \frac{T_0 h}{WL} \right)^2 \quad (2.33)$$



และจากสมการที่ 2.18 ถ้าแทนค่า  $X$  ด้วย  $X_1$  และ  $X_2$  ในสมการที่ 2.30 และ 2.31 จะได้แรงดึง  $T_1$  และ  $T_2$  ดังสมการที่ 2.34 และ 2.35

$$T_1 = T_0 \left[ 1 + \frac{1}{2} \left( \frac{W}{T_0} \right)^2 \left( \frac{L}{2} - \frac{T_0 h}{WL} \right)^2 \right] \quad (2.34)$$

$$T_2 = T_0 \left[ 1 + \frac{1}{2} \left( \frac{W}{T_0} \right)^2 \left( \frac{L}{2} + \frac{T_0 h}{WL} \right)^2 \right] \quad (2.35)$$

## 2.2 การหาระยะหย่อนและแรงดึงของสายขณะที่อุณหภูมิเปลี่ยนแปลง

อุณหภูมิของสายเป็นสาเหตุหนึ่งที่ทำให้ระยะหย่อนยานและแรงเค้นของสายเปลี่ยนแปลง กล่าวคือ ขณะที่อากาศหนาวสายไฟฟ้าจะหดตัว ทำให้ระยะหย่อนยานของสายลดลงและแรงเค้นของสายเพิ่มขึ้น แต่ถ้าอากาศร้อนสายไฟฟ้าจะยืดตัว ระยะหย่อนของสายจะมากขึ้นและแรงเค้นของสายจะลดลง การยืดหดของสายที่เกิดจากอุณหภูมิสามารถนำมาเขียนเป็นสมการได้ แต่ในสภาพจริงการยืดตัวของสายไฟฟ้าเกิดขึ้นเนื่องจากสาเหตุ 2 ประการ คือ เกิดจากอุณหภูมิของสายเพิ่มขึ้น และเกิดจากแรงเค้นของสาย

กำหนดให้  $E$  = มอดูลัสยืดหยุ่น (modulus of elasticity) ของสาย (กิโลกรัม/ตารางมิลลิเมตร)

$\alpha$  = สัมประสิทธิ์การขยายตัวตามเส้นของสายไฟฟ้าที่แปรตามอุณหภูมิ (ต่อองศาเซลเซียส)

$t_1$  = อุณหภูมิเริ่มต้น (องศาเซลเซียส)

$t_2$  = อุณหภูมิสุดท้าย (องศาเซลเซียส)

$L_u$  = ความยาวสายไฟฟ้าตามแนวโค้งที่แท้จริง (เมตร) โดยไม่ยืดออกตามความเค้นของสาย (unstress length)

แต่ในสภาพจริงขณะที่ดึงสายไฟฟ้าด้วยแรง  $T$  จะทำให้สายยืดออก (stretch) เล็กน้อย

ถ้าให้  $\frac{LT}{AE}$  = ความยาวของสายไฟฟ้าส่วนที่ยืดออกเนื่องจากแรงดึง  $T$

ดังนั้นความยาวสายไฟฟ้าตามแนวโค้งที่แท้จริงที่อุณหภูมิ  $t_1$  จะมีค่าเท่ากับความยาวสายตามแนวโค้งที่คำนวณได้ตามสมการที่ 2.19 ลบด้วยส่วนที่ยืดออกเนื่องจากแรงดึง  $T$

$$\begin{aligned}
 \text{หรือ} \quad L_{u1} &= 2S - \frac{LT}{AE} \\
 &= L \left[ 1 + \frac{1}{24} \left( \frac{WL}{T_0} \right)^2 \right] - \frac{LT}{AE} \\
 &= L \left[ 1 + \frac{1}{24} \left( \frac{WL}{T_0} \right)^2 - \frac{T}{AE} \right] \quad (2.36)
 \end{aligned}$$

ถ้าอุณหภูมิของสายสูงขึ้นจาก  $t_1$  เป็น  $t_2$  สายจะยาวขึ้นจาก  $L_{u1}$  เป็น  $L_{u2}$  โดยมีความสัมพันธ์กันดังสมการที่ 2.37

$$L_{u2} = L_{u1} [1 + \alpha(t_2 - t_1)] \quad (2.37)$$

เมื่ออุณหภูมิสูงขึ้น ระยะหย่อน  $Y$  และแรงดึง  $T$  จะเปลี่ยนไปเป็นค่าใหม่ ซึ่งอาจคำนวณหาค่าที่เปลี่ยนไปนี้ได้โดยใช้สมการที่ 2.36 มาคำนวณ แต่เปลี่ยนค่าจาก  $L_{u1}$  เป็น  $L_{u2}$  ทำให้สมการที่ 2.36 กลายเป็นสมการที่ 2.38

$$L_{u2} = L \left[ 1 + \frac{1}{24} \left( \frac{WL}{T_0} \right)^2 - \frac{T}{AE} \right] \quad (2.38)$$

จากสมการที่ 2.38 ถ้าแทนค่า  $T = T_0$  ซึ่งเป็นค่าโดยประมาณ ก็สามารถหาค่าอยู่ในเทอมของ  $Y$  ได้โดยใช้สมการที่ 2.20

$$L_{u2} = L \left[ 1 + \frac{1}{24} \left( \frac{8Y}{L} \right)^2 - \left( \frac{WL^2}{8Y} \right) \frac{1}{AE} \right]$$

และเมื่อจัดรูปใหม่ให้อยู่ในเทอมของ  $Y$  จะได้ดังสมการที่ 2.39

$$Y^3 - \frac{3}{8}L(L_{u2} - L)Y - \frac{3}{64}\left(\frac{WL^4}{AE}\right) = 0 \quad (2.39)$$

และจากสมการที่ 2.38 ถ้าแทนค่า  $T_o = T$  ซึ่งเป็นค่าโดยประมาณ สมการจะกลายเป็น

$$L_{u2} = L \left[ 1 + \frac{1}{24} \left( \frac{WL}{T} \right)^2 - \frac{T}{AE} \right]$$

ในทำนองเดียวกัน ถ้าจัดสมการให้อยู่ในเทอมของ  $T$  จะได้ดังสมการที่ 2.40 คือ

$$T^3 + \frac{AE}{L}(L_{u2} - L)T^2 - \frac{AEW^2L^2}{24} = 0 \quad (2.40)$$

สูตรที่ใช้ในการคำนวณแรงเค้นและระยะหย่อนยานของสายขณะที่อุณหภูมิเปลี่ยนแปลง คือ

$$f_2^2 \left[ (f_2 - f_1) + \frac{W_t^2 l^2 E}{24f_1^2 A^2} + (t_2 - t_1)\alpha E \right] = \frac{W_w^2 l^2 E}{24A^2} \quad (2.41)$$

$$d = \frac{W_w l^2}{8f_2 A} \quad (2.42)$$

โดยที่

$d$  = ระยะหย่อนยาน (เมตร)

$l$  = ระยะช่วงเสา (เมตร)

$T_2$  = แรงดึงในสายที่อุณหภูมิ  $t_2$  (กิโลกรัม)

$A$  = พื้นที่หน้าของสาย (เซนติเมตร<sup>2</sup>)

$\alpha$  = สัมประสิทธิ์การขยายตัวตามยาว เนื่องจากอุณหภูมิ (/ องศาเซลเซียส)

$E$  = พิกัดยืดหยุ่น (กิโลกรัม/เซนติเมตร<sup>2</sup>)

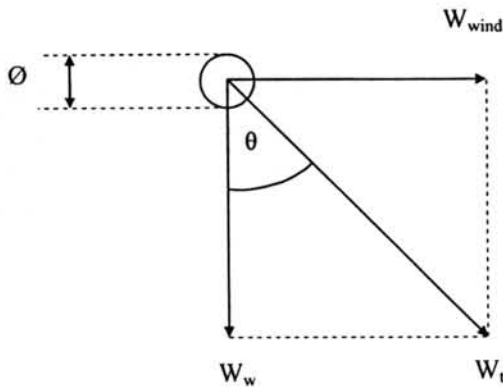
$f_1, f_2$  = แรงเครียดในสายที่อุณหภูมิ  $t_1, t_2$  ตามลำดับ (กิโลกรัม/เซนติเมตร<sup>2</sup>)

$W_w, W_t$  = น้ำหนักสายเมื่อรวม Wind load ที่อุณหภูมิ  $t_1$  และเมื่อไม่รวม Wind load ที่อุณหภูมิ  $t_2$  ตามลำดับ (กิโลกรัม/มิลลิเมตร)

$t_1, t_2$  = อุณหภูมิ (องศาเซลเซียส) ,  $t_1$  อุณหภูมิตั้งต้น

## 2.3 แรงเนื่องจากลมที่กระทำกับสายไฟฟ้า

ลมแรงที่ปะทะกับสายไฟฟ้าเป็นสาเหตุที่ทำให้สายไฟฟ้ามีการแกว่ง เนื่องจากสายหุ้มฉนวนจะมีพื้นที่ในการรับแรงลมที่มากกว่าสายไม่หุ้มฉนวนรวมทั้งน้ำหนักสายหุ้มฉนวนที่มากกว่าสายไม่หุ้มฉนวน อาจทำให้สายมีการยืดออก เนื่องจากคุณสมบัติของตัวนำอลูมิเนียมที่มีสมบัติการขยายตัว และ พิกัดการยึดหยุนที่แตกต่างจากฉนวนกับเปลือก โดยปกติการคำนวณแรงลมและระยะช่วงห่างระหว่างเสาคำนวณได้จากน้ำหนักของสายและแรงลมปะทะสายในระยะช่วงเสาเป็นเวกเตอร์ดังรูปที่ 2.3 สำหรับบางประเทศที่มีหิมะตก จำเป็นจะต้องพิจารณาน้ำหนักหิมะที่จับบนสายเพิ่มขึ้นด้วย



รูปที่ 2.3 แสดงการรวมแรงกระทบบสายทางเวกเตอร์

ถ้าให้  $\phi$  = เส้นผ่านศูนย์กลางกลางของสาย (เมตร)

$W_{wind}$  = แรงลมปะทะสายต่อหน่วยความยาว (กิโลกรัม/เมตร)

$W_t$  = ผลรวมของแรงบนสายต่อหน่วยความยาว (กิโลกรัม/เมตร)

$\theta$  = มุมที่แรงดึงของสายเบี่ยงเบนจากแนวตั้ง

$P$  = แรงดันของลม (กิโลกรัม/ตารางเมตร)

จากรูปที่ 2.3 จะเห็นว่าเมื่อมีแรงลมปะทะสาย ผลรวมของแรงบนสายจะถูกเปลี่ยนจากแนวเดิม  $W_w$  ไปเป็น  $W_t$  ดังนั้นการคำนวณค่าต่างๆ เมื่อคำนึงถึงแรงลมปะทะสายจึงต้องใช้ค่า  $W_t$  แทน  $W_w$

นั่นคือ  $W_w = W_t \cos \theta$

$$W_{wind} = \phi \times P$$

$$W_t = \sqrt{W_w^2 + (\phi \times P)^2}$$

## 2.4 แรงลมที่กระทำกับสายไฟฟ้าหุ้มฉนวนขึงในอากาศ

### 2.4.1 แรงดันลมสำหรับผิวทรงกระบอก (P)

ตามมาตรฐาน National Electrical Safety Code<sup>®</sup> สามารถคำนวณแรงดันลมที่กระทำกับผิวทรงกระบอก[5] จากสูตร

$$P = 0.0025V^2 \text{ ปอนด์/ฟุต}^2 \quad (2.43)$$

ซึ่ง

$P$  = แรงดันลมที่กระทำกับผิวทรงกระบอก (ปอนด์/ฟุต<sup>2</sup>)

$V$  = ความเร็วลม (ไมล์ต่อชั่วโมง)

$$P = 0.00472 \times V^2 \text{ กิโลกรัม/เมตร}^2 \quad (2.44)$$

ซึ่ง

$P$  = แรงดันลมที่กระทำกับผิวทรงกระบอก (กิโลกรัม/เมตร<sup>2</sup>)

$V$  = ความเร็วลม (กิโลเมตรต่อชั่วโมง)

### 2.4.2 แรงลมที่กระทำกับสายแนวแกนราบ ( $W_c$ )

แรงลมที่กระทำกับสายตามแนวระดับสามารถคำนวณได้จากสูตร

$$W_c = P \times \emptyset \times l \text{ กิโลกรัม/เมตร}^2 \quad (2.45)$$

ซึ่ง

$P$  = แรงดันลมที่กระทำกับผิวทรงกระบอก (กิโลกรัม/เมตร<sup>2</sup>)

$\emptyset$  = เส้นผ่านศูนย์กลางภายนอกของสายตัวนำ (เมตร)

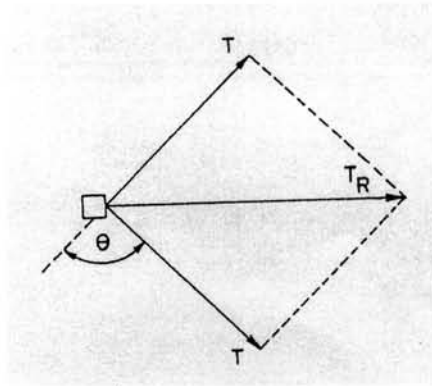
$l$  = ความยาวของระยะช่วงเสา (เมตร)

### 2.4.3 กรณีทางโค้ง

ซึ่งต้องใช้มุมที่สายหักเหคำนวณแรงดึง

$$T_R = 2T \sin \frac{\theta}{2} \text{ ปอนด์หรือกิโลกรัม} \quad (2.46)$$

$$T = \frac{Wl^2}{8d} \text{ ปอนด์หรือกิโลกรัม} \quad (2.47)$$



รูปที่ 2.4 มุมหักเหของสาย

เมื่อ

$T$  = แรงดึงของสาย (กิโลกรัม) ;  $S$  = ระยะหย่อนยาน (เมตร) ;  $\theta$  = มุมหักเหของสาย (องศา)

$W_t$  = น้ำหนักรวม (กิโลกรัม/เมตร) (Resultant Load) ;  $l$  = ระยะช่วงเสา (เมตร)

$$W_t = \sqrt{W_w^2 + \left(\frac{\emptyset \times P}{1000}\right)^2}$$

$W_w$  = น้ำหนักสาย (กิโลกรัม/เมตร)

ซึ่ง

$\emptyset$  = เส้นผ่านศูนย์กลางกลางของสาย (เมตร) ;  $P$  = แรงลมปะทะสาย (กิโลกรัม/เมตร<sup>2</sup>)