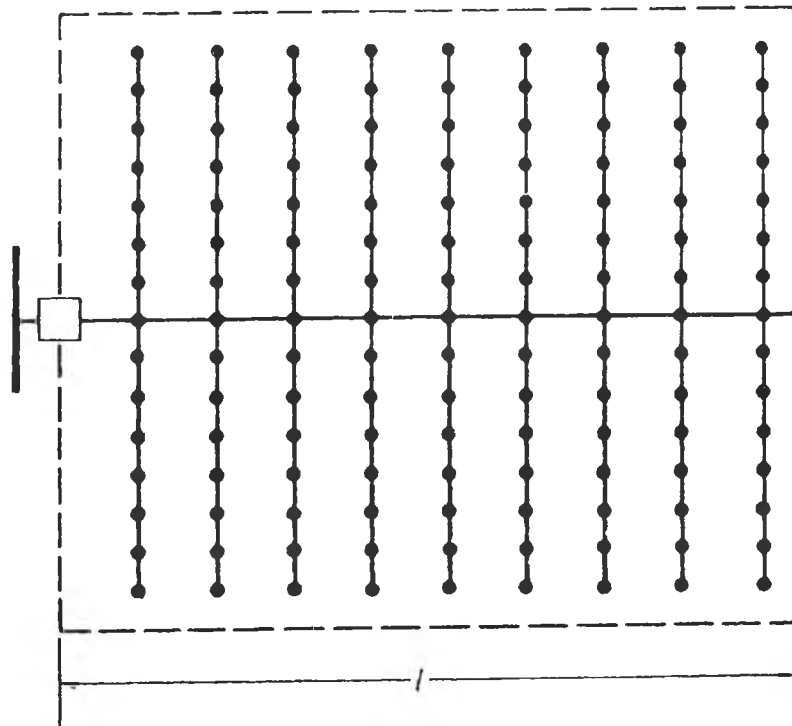


### บทที่ 3

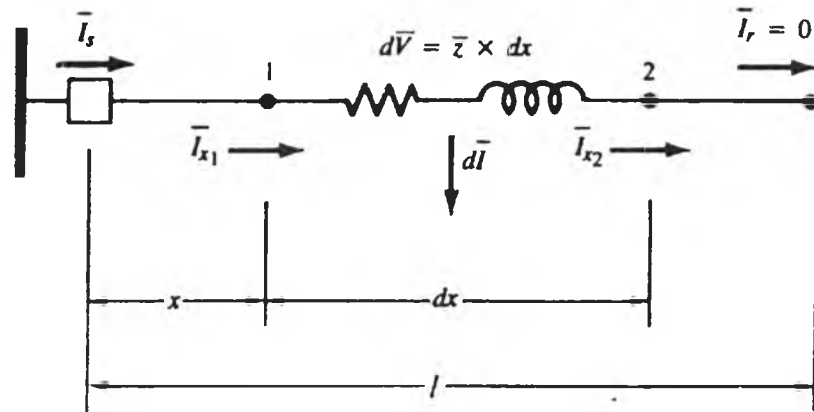
#### การคำนวณแรงดันตก

การคำนวณหาค่ากระแสในส่วนต่าง ๆ ของสายป้อนแบบเบเรเดี่ยลและการคำนวณแรงดันตก ณ ปลายสายป้อน ในวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ใช้สมมุติฐานที่ว่า " โหลดของสายป้อนหลักมีการกระจายอย่างสม่ำเสมอ (Uniformly Distributed) " ดังรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 แสดงโหลดของสายป้อนหลักที่มีการกระจายอย่างสม่ำเสมอ

โดยการคำนวณกระแส และแรงดันตกจะกระทำเฉพาะสายป้อนหลักเท่านั้น หากพิจารณา Single-Line Diagram ของสายป้อนหลัก 3 เฟส อย่างง่าย ดังรูปที่ 3.2 จะเห็นได้ว่า สายป้อนหลักที่มีความยาว  $l$  จะประกอบด้วยค่าอิมพีแดนซ์ของสายต่อหน่วยความยาวต่อเฟส  $Z = R + jX$



รูปที่ 3.2 แสดงวงจรสมมูลของสายป้อนหลักที่โหลดมีการกระจายอย่างสม่ำเสมอ

จากรูปที่ 3.2 เนื่องจากโหลดมีการกระจายอย่างสม่ำเสมอ ดังนั้นค่ากระแสโหลดจะมีความสัมพันธ์กับระยะทาง จากข้อสรุปนี้ทำให้สามารถพิจารณาโหลดในบริเวณที่เล็กลงได้ โดยกำหนดให้กระแสโหลดที่ถูกแยกออกมา (Tapped - Off Load Current)  $d\bar{I}$  เป็นกระแสที่สายป้อนหลักจ่ายแก่โหลดในช่วงสายป้อนหลักสั้น ๆ  $dx$  โดย  $l$  คือความยาวทั้งหมดของสายป้อน และ  $x$  คือระยะจากต้นทางของสายป้อนหลักมายัง จุดที่ 1 ใด ๆ ดังนั้น ณ จุดที่ 2 ระยะทางจากต้นทางของสายป้อนถึงจุดนี้จะเป็น  $x + dx$  นอกจากนี้กำหนดให้  $\bar{I}_1$  เป็นกระแสที่เข้าสู่ต้นทางของสายป้อน ส่วน  $\bar{I}_2$  เป็นกระแสที่ออกจากปลายสายป้อน ขณะที่  $\bar{I}_1$  และ  $\bar{I}_2$  แทนกระแสที่จุดที่ 1 และจุดที่ 2 ตามลำดับ โดยสมมติว่าค่า Power Factor ของโหลดต่าง ๆ ที่กระจายอย่างสม่ำเสมอไปตามสายป้อนหลักนี้มีค่าเท่ากัน

สมการที่จะกล่าวต่อไปนี้เป็นสมการที่แสดงถึงความสัมพันธ์ของกระแส ณ จุดต่างๆ ของสายป้อน รวมถึงแรงดันตก ณ จุดต่างๆ โดยละเลยค่า Shunt Capacitance Current เนื่องจากโหลดทั้งหมดของสายป้อน เป็นโหลดที่กระจายตัวอย่างสม่ำเสมอจาก  $x = 0$  ถึง  $x = l$

ดังนั้นกำหนดให้ 
$$\frac{d\bar{I}}{dx} = -\bar{k} \dots\dots\dots (1)$$

โดย  $\bar{k}$  เป็นค่าคงตัว

ค่าของ  $\bar{I}_r$  ซึ่งเป็นกระแส ณ จุดบนสายป้อนที่ห่างจากต้นทางเป็นระยะ  $x$  สามารถแสดงได้ในรูปของความสัมพันธ์ของค่ากระแสต้นทางของสายป้อน ( $I_s$ ) และระยะ  $x$  ซึ่งแสดงการพิสูจน์ไว้ ดังต่อไปนี้

$$\bar{I}_{x1} = \bar{I}_{x2} + d\bar{I} \dots\dots\dots (2)$$

$$\bar{I}_{x2} = \bar{I}_{x1} - d\bar{I} \dots\dots\dots (3)$$

$$\bar{I}_{x2} = \bar{I}_{x1} - \frac{d\bar{I}}{dx} dx \dots\dots\dots (4)$$

$$= \bar{I}_{x1} - \frac{d\bar{I}}{dx} dx \dots\dots\dots (5)$$

เมื่อแทนสมการ (1) ในสมการ (5) จะได้ว่า

$$\bar{I}_{x2} = \bar{I}_{x1} - \bar{k} dx \dots\dots\dots (6)$$

นั่นคือ

$$I_{x2} = I_{x1} - k dx \dots\dots\dots (7)$$

$$I_{x1} = I_{x2} + k dx \dots\dots\dots (8)$$

ถ้าคิดตลอดความยาวสายป้อน  $x = \ell$  จะได้ว่า

$$I_r = I_s - k \times \ell \dots\dots\dots (9)$$

หรือ

$$I_s = I_r + k \times \ell \dots\dots\dots (10)$$

แต่เนื่องจาก  $I_r = 0$  ที่จุดสิ้นสุดของสายป้อน

$$\text{ดังนั้น } I_r = I_s - k \times \ell = 0$$

$$k = \frac{I_s}{\ell} \dots\dots\dots (11)$$

ในการทำงานเดียวกันถ้าพิจารณาที่ระยะ  $x$  ใดๆ จากต้นทางสายป้อนจะได้ว่า

$$I_x = I_s - k \times x$$

นั่นคือ

$$I_x = I_s - \frac{I_s}{\ell} \times x$$

$$I_x = I_s \left(1 - \frac{x}{\ell}\right) \dots\dots\dots (12)$$

จะได้ว่า

$$I_x = 0 \quad \text{เมื่อ} \quad x = \ell$$

$$I_x = I_s \quad \text{เมื่อ} \quad x = 0$$

สำหรับการหาค่าแรงดันตก ก็ทำได้ในการทำงานเดียวกัน คือ

$$d\bar{V} = I_x \times Z dx \dots\dots\dots (13)$$

จากสมการ (12) จะได้ว่า

$$d\bar{V} = I_s \times Z \left(1 - \frac{x}{\ell}\right) dx \dots\dots\dots (14)$$

ดังนั้นสามารถหาแรงดันตกตลอดสายป้อน จากสมการ คือ

$$VD_x = \int_0^x d\bar{V}$$

จากสมการ (14)

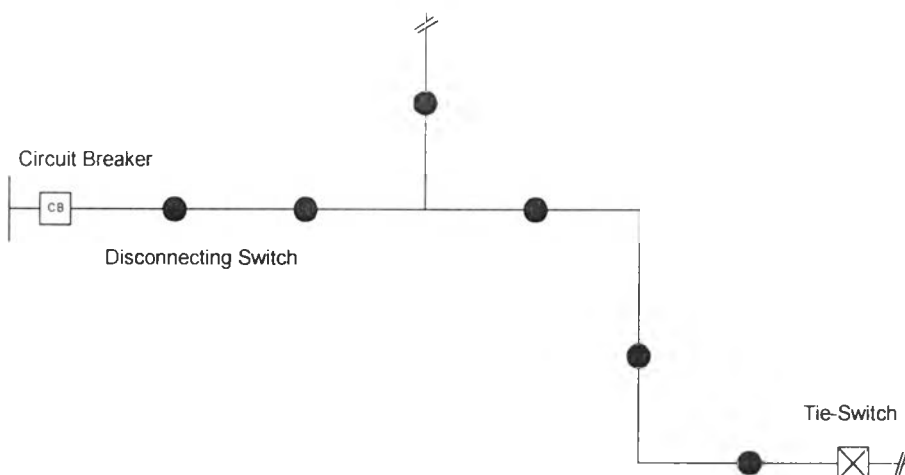
$$VD_x = \int_0^x I_s \times Z \left(1 - \frac{x}{\ell}\right) dx \dots\dots\dots (15)$$

$$VD = I_s \times Z \times x \left(1 - \frac{x}{2\ell}\right) \dots\dots\dots (16)$$

จากสมการที่ (16) จะได้ค่าที่  $x = \ell$  แรงดันตกจะมีค่าเป็น

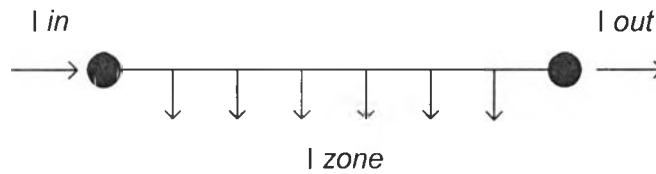
$$\begin{aligned} \sum VD_x &= I_s \times Z \times \ell \left(1 - \frac{\ell}{2\ell}\right) \\ &= \frac{1}{2} Z \ell I_s \end{aligned}$$

นั่นคือ ถ้าโหลดมีการกระจายแบบสม่ำเสมอแล้วจะเปรียบเสมือน โหลดนั้นมารวมกันอยู่ตรงกลางของสายป้อน ( $x = \frac{\ell}{2}$ ) เนื่องจากสายป้อนที่มีความยาวมากนั้นจะมีสวิตช์ตัดตอนติดตั้งอยู่ตามส่วนต่าง ๆ ของสายป้อน รวมถึงมีสวิตช์ต่อเชื่อมซึ่งทำการเชื่อมต่อสายป้อนหลักกับสายป้อนข้างเคียงเพื่อประโยชน์ในการกู้ระบบไฟฟ้าและการซ่อมบำรุง ดังรูปที่ 3.3



รูปที่ 3.3 แสดงตำแหน่งของสวิตช์ตัดตอน และสวิตช์ต่อเชื่อมระหว่างสายป้อน

โดยในแต่ละกิ่ง (Branch) ของสายป้อนจะมีโหลดต่ออยู่ซึ่งถูกประมาณเป็นโหลดที่กระจายอย่างสม่ำเสมอ จากทฤษฎีที่พิสูจน์มาข้างต้น สามารถนำประยุกต์ใช้คำนวณกระแสและแรงดันตกในแต่ละกิ่งของสายป้อนได้ ดังนี้



รูปที่ 3.4 แสดงวงจรสมมูลของกิ่ง (Branch) เพื่อคำนวณหาแรงดันตก

เมื่อกิ่งของสายป้อนมีอิมพีแดนซ์  $Z = R + jX$

$I_{in}$  แทนขนาดของกระแสที่ไหลเข้าสู่กิ่ง

$I_{out}$  แทนขนาดของกระแสที่ไหลออกจากกิ่ง

$I_{zone}$  แทนขนาดของกระแสโหลด ซึ่งกระจายอย่างสม่ำเสมอ

จากรูปที่ 3.4 จะได้ความสัมพันธ์ ดังนี้

$$I_{in} - I_{out} = I_{zone} \dots\dots\dots (17)$$

ถ้ากำหนดให้  $I_s = I_{in}$  และ  $I_r = I_{out}$

จากสมการ (9) จะได้ว่า

$$I_{out} = I_{in} - k \times \ell$$

ดังนั้น จะได้ว่า  $k = \frac{I_{in} - I_{out}}{\ell} = \frac{I_{zone}}{\ell} \dots\dots\dots (18)$

ที่ระยะ  $x$  ใด ๆ จาก ต้นทางของกิ่งจะได้ว่า

$$I_x = I_{in} - k \times x$$

นั่นคือ  $I_x = \frac{I_{in} - I_{zone} x}{\ell}$

ในการคำนวณหาแรงดันตก จากสมการ (13) และ สมการ (15) จะได้ว่า

$dV = I_x \times Z dx$  เมื่อ  $Z$  คือ ค่าอิมพีแดนซ์ต่อหน่วยความยาวของกึ่ง

$$\begin{aligned}
 VD_x &= \int_0^{\ell} dV \\
 &= \int_0^{\ell} I_x \times Z dx \\
 &= \int_0^{\ell} Z (I_{in} - \frac{I_{zone}}{\ell} x) dx \\
 &= Z \times (I_{in} x - \frac{I_{zone}}{2 \ell} x^2) \dots\dots\dots (19)
 \end{aligned}$$

$$\therefore I_{zone} = I_{in} - I_{out}$$

$$VD_x = Z \times \left[ I_{in} x - \frac{(I_{in} - I_{out}) x^2}{2 \ell} \right] \dots\dots\dots (20)$$

ที่  $x = \ell$

$$\begin{aligned}
 \text{จะได้ว่า } VD &= Z \ell \left( I_{in} - \frac{I_{in} - I_{out}}{2} \right) \\
 &= Z \ell \left( \frac{I_{in} + I_{out}}{2} \right) \\
 &= Z \ell \left( \frac{I_{in} + I_{out}}{2} \right) \\
 &= \frac{Z' (I_{in} + I_{out})}{2} \dots\dots\dots (21)
 \end{aligned}$$

เมื่อ  $Z'$  คือค่า อิมพีแดนซ์ของกึ่ง

ถ้ากำหนดให้ค่า Power Factor ของโหลดในกึ่งใด ๆ ของสายป้อนเป็น  $\cos \theta$  จะได้ว่า  
ค่าแรงดันของกึ่งนั้นทำมุมนำหน้ากระแสโหลดอยู่  $\theta$

จากสมการ (21) จะได้ค่าแรงดันเป็น

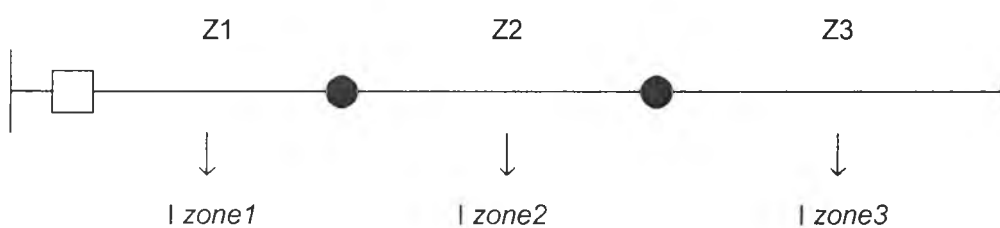
$$VD = \frac{(R + jX)(\cos \theta - j\sin \theta)(I_{in} + I_{out})}{2}$$

$$= \frac{(I_{in} + I_{out})}{2} [(R\cos \theta + X\sin \theta) + j(X\cos \theta - R\sin \theta)] \dots\dots\dots (22)$$

หากคิดค่าแรงดันตกแบบประมาณจะทำการตัดเทอมหลังออก ดังนั้น แรงดันตกที่ได้จะมีค่าเป็น

$$VD = \frac{(I_{in} + I_{out})(R\cos \theta + X\sin \theta)}{2} \dots\dots\dots (23)$$

### ตัวอย่างที่ 1



รูปที่ 3.5 แสดงตัวอย่างวงจรที่ใช้สำหรับการคำนวณแรงดันตก

จากรูปกำหนดให้

$$Z_1 = 1 + j(0.9) \quad \Omega/\text{phase}$$

$$Z_2 = 1.5 + j(0.8) \quad \Omega/\text{phase}$$

$$Z_3 = 1.2 + j(0.85) \quad \Omega/\text{phase}$$

$$I_{\text{zone1}} = 1 \quad \text{A}_{\text{line}}$$

$$I_{\text{zone2}} = 1.5 \quad \text{A}_{\text{line}}$$

$$I_{\text{zone3}} = 1.2 \quad \text{A}_{\text{line}}$$

$$P.F. = 0.8 \quad \text{Lagging}$$



หากพิจารณาแต่ละกิ่ง สามารถคำนวณแรงดันตกในแต่ละกิ่งโดยคิดเป็นวงจรสมมูล 1 เฟส ได้ดังนี้

**พิจารณากิ่งที่ 3**

$$\begin{aligned}
 I_{out3} &= 0 \text{ A} \\
 I_{in3} - I_{out3} &= I_{zone3} \\
 I_{in3} &= I_{out3} + I_{zone3} = 1.2 \text{ A} \dots\dots\dots (24)
 \end{aligned}$$

**พิจารณากิ่งที่ 2**

จาก (1) จะได้ว่า

$$\begin{aligned}
 I_{out2} &= I_{in3} = 1.2 \text{ A} \\
 I_{in2} - I_{out2} &= I_{zone2} \\
 I_{in2} &= I_{out2} + I_{zone2} \\
 &= 1.2 + 1.5 = 2.4 \text{ A} \dots\dots\dots (25)
 \end{aligned}$$

**พิจารณากิ่งที่ 1**

จาก (2) จะได้ว่า

$$\begin{aligned}
 I_{out1} &= I_{in2} = 2.7 \text{ A} \\
 I_{in1} - I_{out1} &= I_{zone1} \\
 I_{in1} &= I_{out1} + I_{zone1} \\
 &= 2.7 + 1 = 3.7 \text{ A} \dots\dots\dots (26)
 \end{aligned}$$

จากข้อมูลข้างต้นสามารถคำนวณแรงดันตก ในแต่ละกิ่งด้วยสมการ (23)

$$VD = \frac{(I_{in} + I_{out})(R \cos \theta + X \sin \theta)}{2}$$

**พิจารณากิ่งที่ 1**

$$VD_1 = \frac{(I_{in1} + I_{out1})(R_1 \cos \theta + X_1 \sin \theta)}{2}$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{(3.7 + 2.7)(1 \times 0.8 + 0.9 \times 0.6)}{2} \\
 &= 4.288 \quad V_{\text{phase}}
 \end{aligned}$$

### พิจารณากิ่งที่ 2

$$\begin{aligned}
 VD_2 &= \frac{(I_{in2} + I_{out2})(R_2 \cos \theta + X_2 \sin \theta)}{2} \\
 &= \frac{(2.7 + 1.2)(1.5 \times 0.8 + 0.8 \times 0.6)}{2} \\
 &= 5.07 \quad V_{\text{phase}}
 \end{aligned}$$

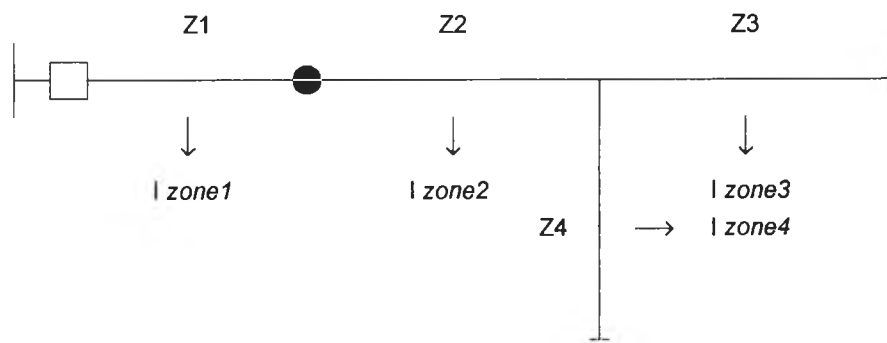
### พิจารณากิ่งที่ 3

$$\begin{aligned}
 VD_3 &= \frac{(I_{in3} + I_{out3})(R_3 \cos \theta + X_3 \sin \theta)}{2} \\
 &= \frac{(1.2 + 0)(1.2 \times 0.8 + 0.85 \times 0.6)}{2} \\
 &= 0.882 \quad V_{\text{phase}}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \Sigma VD &= VD_1 + VD_2 + VD_3 \\
 &= 4.288 + 5.07 + 0.882 \\
 &= 10.24 \quad V_{\text{phase}}
 \end{aligned}$$

ในการทำงานเดียวกัน หากวงจรซับซ้อนขึ้น โดยมีจุดแยกบนสายป้อนหลัก ก็สามารถคำนวณแรงดันตกได้ด้วยหลักการเดียวกัน ดังรูปที่ 3.6

## ตัวอย่างที่ 2



รูปที่ 3.6 แสดงตัวอย่างวงจรที่ใช้สำหรับการคำนวณแรงดันตกเมื่อมีกิ่งแยก

จากรูปกำหนดให้แรงดันตก

$$Z_1 = 1 + j 0.9 \quad \Omega / \text{phase}$$

$$Z_2 = 2 + j 1.8 \quad \Omega / \text{phase}$$

$$Z_3 = 1.5 + j 1.35 \quad \Omega / \text{phase}$$

$$Z_4 = 1.2 + j 1.08 \quad \Omega / \text{phase}$$

phase

$$I_{\text{zone1}} = 1.5 \quad \text{A}_{\text{line}}$$

$$I_{\text{zone2}} = 1 \quad \text{A}_{\text{line}}$$

$$I_{\text{zone3}} = 1.5 \quad \text{A}_{\text{line}}$$

$$I_{\text{zone4}} = 2 \quad \text{A}_{\text{line}}$$

$$P.F. = 0.8 \quad \text{Lagging}$$

ทำการพิจารณาทีละกิ่ง สามารถคำนวณหาแรงดันตกในแต่ละกิ่งได้ดังนี้

## พิจารณากิ่งที่ 4

$$I_{\text{out4}} = 0 \quad \text{A}$$

$$I_{\text{in4}} - I_{\text{out4}} = I_{\text{zone4}}$$

$$\begin{aligned} I_{in4} &= I_{out4} + I_{zone4} \\ &= 0 + 2 = 2 \text{ A} \end{aligned}$$

### พิจารณากิ่งที่ 3

$$\begin{aligned} I_{out3} &= 0 \text{ A} \\ I_{in3} - I_{out3} &= I_{zone3} \\ I_{in3} &= I_{out3} + I_{zone3} \\ &= 0 + 1.5 = 1.5 \text{ A} \end{aligned}$$

### พิจารณากิ่งที่ 2

$$\begin{aligned} I_{out2} &= I_{in3} + I_{in4} \\ &= 1.5 + 2 = 3.5 \text{ A} \\ I_{in2} - I_{out2} &= I_{zone2} \\ I_{in2} &= I_{out2} + I_{zone2} \\ &= 3.5 + 1 = 4.5 \text{ A} \end{aligned}$$

### พิจารณากิ่งที่ 1

$$\begin{aligned} I_{out1} &= I_{in2} = 4.5 \text{ A} \\ I_{in1} - I_{out1} &= I_{zone1} \\ I_{in1} &= I_{out1} + I_{zone1} \\ &= 4.5 + 1.5 = 6 \text{ A} \end{aligned}$$

เมื่อทราบ  $I_{in}$  และ  $I_{out}$  ของแต่ละกิ่งแล้ว สามารถคำนวณหาแรงดันตกในแต่ละกิ่งได้ดังนี้

### พิจารณากิ่งที่ 1

$$\begin{aligned} VD_1 &= \frac{(I_{in1} + I_{out1})(R_1 \cos \theta + X_1 \sin \theta)}{2} \\ &= \frac{(6 + 4.5)(1 \times 0.8 + 0.9 \times 0.6)}{2} \\ &= 7.035 \text{ V}_{\text{phase}} \end{aligned}$$

## พิจารณากิ่งที่ 2

$$\begin{aligned}
 VD_2 &= \frac{(I_{in2} + I_{out2})(R_2 \cos \theta + X_2 \sin \theta)}{2} \\
 &= \frac{(4.5 + 3.5)(2 \times 0.8 + 1.8 \times 0.6)}{2} \\
 &= 10.72 \quad V_{\text{phase}}
 \end{aligned}$$

## พิจารณากิ่งที่ 3

$$\begin{aligned}
 VD_3 &= \frac{(I_{in3} + I_{out3})(R_3 \cos \theta + X_3 \sin \theta)}{2} \\
 &= \frac{(1.5 + 0)(1.5 \times 0.8 + 1.35 \times 0.6)}{2} \\
 &= 1.5075 \quad V_{\text{phase}}
 \end{aligned}$$

## พิจารณากิ่งที่ 4

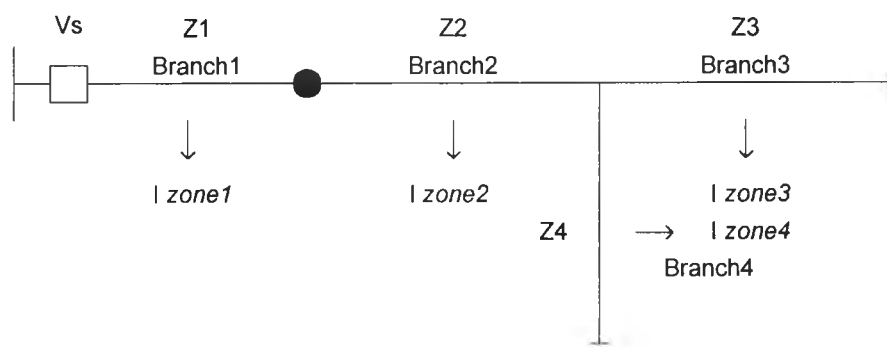
$$\begin{aligned}
 VD_4 &= \frac{(I_{in4} + I_{out4})(R_4 \cos \theta + X_4 \sin \theta)}{2} \\
 &= \frac{(2 + 0)(1.2 \times 0.8 + 1.08 \times 0.6)}{2} \\
 &= 1.608 \quad V_{\text{phase}}
 \end{aligned}$$

จากข้อมูลข้างต้น สามารถนำไปคำนวณหาค่าแรงดันที่ปลายสายป้อนของแต่ละกิ่งได้ เมื่อทราบแรงดันต้นทาง

เนื่องจากการเก็บข้อมูลกระแสไหลในแต่ละกิ่งทำได้ยาก ในวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ได้เสนอให้พิจารณาโหลดของแต่ละกิ่งเป็นขนาดรวมของหม้อแปลงจำหน่าย โดยพิจารณา kVA รวมของหม้อแปลงในแต่ละกิ่งของสายป้อน และคิดให้มีการกระจายของโหลดเหล่านี้อย่างสม่ำเสมอ ซึ่งวิธีนี้ต้องการข้อมูลเพียงแรงดันต้นทาง และผลรวมของ kVA หม้อแปลงจำหน่ายในแต่ละกิ่งของสายป้อน ก็สามารถค้นพบแรงดันของกิ่งต่าง ๆ และแรงกันที่ปลายสายป้อนได้

ในการคำนวณแรงดันตกนั้น จำเป็นต้องทราบข้อมูล  $I_{in}$  และ  $I_{out}$  ของแต่ละกิ่ง เพื่อใช้สมการ (23) ที่กล่าวมาข้างต้นในการคำนวณ แต่ในการหา  $I_{in}$  และ  $I_{out}$  ของแต่ละกิ่งนั้น จำเป็นต้องทราบ  $I_{zone}$  ซึ่งไม่สามารถทราบได้โดยตรงต้องหาจากพิกัดรวมของหม้อแปลงจำหน่ายในแต่ละกิ่งและกำหนดแรงดันของแต่ละกิ่ง เพื่อหา  $I_{zone}$  จากนั้นทำการ Iteration เพื่อหาค่าแรงดันปลายสายป้อนของแต่ละกิ่งให้ถูกต้องต่อไป ดังตัวอย่างต่อไปนี้

### ตัวอย่างที่ 3



รูปที่ 3.7 แสดงตัวอย่างวงจรที่ใช้สำหรับการคำนวณแรงดันตกเมื่อมีกิ่งแยกและไม่ทราบ  $I_{zone}$

กำหนดให้  $V_s = 380 \text{ V}_{line-line}$

กิ่งที่ 1  $Z = 0.5 + j 0.4 \text{ } \Omega / phase$

Load = 0.5 kVA P.F. = 0.8 Lagging

กิ่งที่ 2  $Z = 0.8 + j 0.64 \text{ } \Omega / phase$

Load = 0.8 kVA P.F. = 0.8 Lagging

กิ่งที่ 3  $Z = 0.5 + j 0.4 \text{ } \Omega / phase$

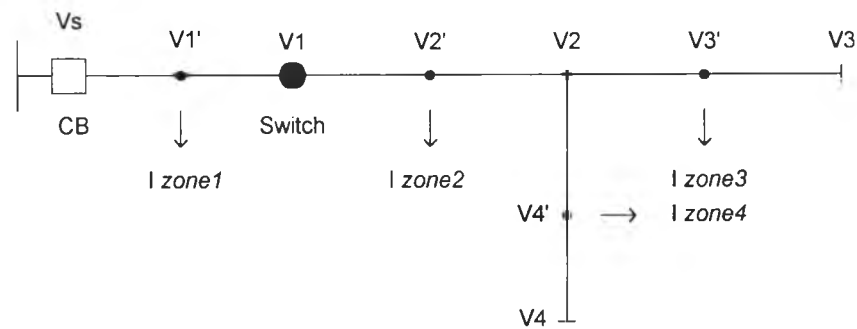
Load = 0.5 kVA P.F. = 0.8 Lagging

กึ่งที่ 4

$$Z = 1 + j0.8 \quad \Omega / \text{phase}$$

$$\text{Load} = 0.6 \text{ kVA} \quad \text{P.F.} = 0.8 \text{ Lagging}$$

เขียนวงจรสมมูล 1 เฟสได้ดังนี้



รูปที่ 3.8 แสดงวงจรสมมูล 1 เฟสที่ใช้สำหรับการคำนวณแรงดันตก

จากรูปที่ 3.8 สมมติว่าโหนดของแต่ละกิ่งกระจายอย่างสม่ำเสมอ ดังนั้นจึงให้โหนดรวมอยู่ตรงกึ่งกลางของแต่ละกิ่ง

### รอบที่ 1

เริ่มทำการค้นหากระแส  $I_{zone}$  ของแต่ละกิ่ง โดยขั้นแรกกำหนดให้แรงดันทุกตัวเท่ากับ

$$V_s = 380 \text{ V}_{\text{line-line}} \quad \text{จะได้ว่า}$$

$$I_{zone1} = \frac{S_1}{\sqrt{3} V_1} = \frac{500}{\sqrt{3} \times 380} = 0.75967 \text{ A}$$

$$I_{zone2} = \frac{S_2}{\sqrt{3} V_2} = \frac{800}{\sqrt{3} \times 380} = 1.21547 \text{ A}$$

$$I_{zone3} = \frac{S_3}{\sqrt{3} V_3} = \frac{500}{\sqrt{3} \times 380} = 0.75967 \text{ A}$$

$$I_{zone4} = \frac{S_4}{\sqrt{3} V_4} = \frac{600}{\sqrt{3} \times 380} = 0.91161 \text{ A}$$

เมื่อได้ค่า  $I_{zone}$  ของแต่ละกึ่งแล้วนำไปคำนวณหา  $I_{in}$  และ  $I_{out}$  ของแต่ละกึ่งได้ ดังนี้

$$\begin{aligned} \text{กึ่งที่ 4} \quad I_{out4} &= 0 \text{ A} \\ I_{in4} &= I_{out4} + I_{zone4} \\ &= 0 + 0.91161 = 0.91161 \text{ A} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{กึ่งที่ 3} \quad I_{out3} &= 0 \text{ A} \\ I_{in3} &= I_{out3} + I_{zone3} \\ &= 0 + 0.75967 = 0.75967 \text{ A} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{กึ่งที่ 2} \quad I_{out2} &= I_{in3} + I_{in4} \\ &= 0.91161 + 0.75967 = 1.67128 \text{ A} \\ I_{in2} &= I_{out2} + I_{zone2} \\ &= 1.67128 + 1.21547 = 2.88675 \text{ A} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{กึ่งที่ 1} \quad I_{out1} &= I_{in2} = 2.88675 \text{ A} \\ I_{in1} &= I_{out1} + I_{zone1} \\ &= 2.88675 + 0.75967 = 3.64642 \text{ A} \end{aligned}$$

เมื่อทราบ  $I_{in}$  และ  $I_{out}$  ของทุกกึ่งแล้วสามารถหาแรงดันตกของแต่ละกึ่งได้ดังนี้

$$VD_1 = \frac{(I_{in1} + I_{out1})(R_l \cos \theta + X_l \sin \theta)}{2}$$



$$\begin{aligned}
&= \frac{(3.62642 + 2.88675)(0.5 \times 0.8 + 0.4 \times 0.6)}{2} \\
&= 2.09061 \text{ V}_{phase} \\
VD_2 &= \frac{(I_{in2} + I_{out2})(R_2 \cos \theta + X_2 \sin \theta)}{2} \\
&= \frac{(2.88675 + 1.67128)(0.8 \times 0.8 + 0.64 \times 0.6)}{2} \\
&= 2.33371 \text{ V}_{phase} \\
VD_3 &= \frac{(I_{in3} + I_{out3})(R_3 \cos \theta + X_3 \sin \theta)}{2} \\
&= \frac{(0.75967 + 0)(0.5 \times 0.8 + 0.4 \times 0.6)}{2} \\
&= 0.24309 \text{ V}_{phase} \\
VD_4 &= \frac{(I_{in4} + I_{out4})(R_4 \cos \theta + X_4 \sin \theta)}{2} \\
&= \frac{(0.91161 + 0)(1 \times 0.8 + 0.8 \times 0.6)}{2} \\
&= 0.58343 \text{ V}_{phase}
\end{aligned}$$

นอกจากนี้ยังต้องหาแรงดันที่จุดกึ่งกลางของกึ่งเพื่อใช้ในการคำนวณหา  $I_{zone}$  ในรอบถัดไป ดังนี้

$$\begin{aligned}
VD_1' &= I_{in1} \times \frac{(R_1 \cos \theta + X_1 \sin \theta)}{2} = 3.64642 \times \frac{(0.5 \times 0.8 + 0.4 \times 0.6)}{2} \\
&= 1.16685 \text{ V}_{phase}
\end{aligned}$$

$$VD_2' = \frac{I_{in2} \times (R_2 \cos \theta + X_2 \sin \theta)}{2} = \frac{2.88675 \times (0.8 \times 0.8 + 0.64 \times 0.6)}{2}$$

$$= 1.47802 \text{ V}_{phase}$$

$$VD_3' = \frac{I_{in3} \times (R_3 \cos \theta + X_3 \sin \theta)}{2} = \frac{0.75967 \times (0.5 \times 0.8 + 0.4 \times 0.6)}{2}$$

$$= 0.24309 \text{ V}_{phase}$$

$$VD_4' = \frac{I_{in4} \times (R_4 \cos \theta + X_4 \sin \theta)}{2} = \frac{0.91191 \times (1 \times 0.8 + 0.8 \times 0.6)}{2}$$

$$= 0.58343 \text{ V}_{phase}$$

จากนั้นการหาค่าแรงดันจริง ๆ ณ ตำแหน่งต่าง ๆ จากรูปที่ 3.8 แรงดัน ณ ปลายสายป้อนของกึ่งต่าง ๆ จะเป็นดังนี้

$$V_1 = V_s - VD_1 = 380 / \sqrt{3} - 2.09061 = 217.30249 \text{ V}_{phase}$$

$$V_2 = V_1 - VD_2 = 217.30249 - 2.33371 = 214.96878 \text{ V}_{phase}$$

$$V_3 = V_2 - VD_3 = 214.96878 - 0.24309 = 214.72569 \text{ V}_{phase}$$

$$V_4 = V_2 - VD_4 = 214.96878 - 0.58343 = 214.38535 \text{ V}_{phase}$$

จากนั้นทำการหาแรงดัน ณ จุดกึ่งกลางของแต่ละกึ่งเพื่อใช้คำนวณ  $I_{zone}$  ในรอบต่อไป

$$V_1' = V_s - VD_1' = 380 / \sqrt{3} - (1.16685) = 218.22625 \text{ V}_{phase}$$

$$V_2' = V_1 - VD_2' = 217.30249 - 1.47802 = 215.82447 \text{ V}_{phase}$$

$$V_3' = V_2 - VD_3' = 214.96878 - 0.24309 = 214.72569 \text{ V}_{phase}$$

$$V_4' = V_2 - VD_4' = 214.96878 - 0.58343 = 214.38535 \text{ V}_{phase}$$

จะได้ว่า

$$\Delta V_1 = |V_s - V_1| = 2.09061 \text{ V}_{phase}$$

$$\Delta V_2 = |V_s - V_2| = 4.42432 \text{ V}_{phase}$$

$$\Delta V_3 = |V_s - V_3| = 4.66741 \text{ V}_{phase}$$

$$\Delta V_4 = |V_s - V_4| = 5.00775 \text{ V}_{phase}$$

(หมายเหตุ รอบแรกกำหนดให้แรงดันของสายป้อนทุกกิ่งเท่ากับ  $V_s$ )

รอบที่ 2 ทำลักษณะเดียวกับรอบที่ 1

$$I_{zone1} = \frac{500}{3 \times V'_1} = \frac{500}{3 \times 218.22625} = 0.76373 \text{ A}$$

$$I_{zone2} = \frac{500}{3 \times V'_2} = \frac{500}{3 \times 215.82447} = 1.23557 \text{ A}$$

$$I_{zone3} = \frac{500}{3 \times V'_3} = \frac{500}{3 \times 214.72564} = 0.77618 \text{ A}$$

$$I_{zone4} = \frac{600}{3 \times V'_4} = \frac{600}{3 \times 214.38535} = 0.93290 \text{ A}$$

$$I_{in1} = 3.70839 \text{ A}$$

$$I_{out1} = 2.94466 \text{ A}$$

$$I_{in2} = 2.94466 \text{ A}$$

$$I_{out2} = 1.70908 \text{ A}$$

$$I_{in3} = 0.77618 \text{ A}$$

$$I_{out3} = 0 \text{ A}$$

$$I_{in4} = 0.93290 \text{ A}$$

$$I_{out4} = 0 \text{ A}$$

$$V_1 = 217.26413 V_{phase}$$

$$V_2 = 214.88141 V_{phase}$$

$$V_3 = 214.63303 V_{phase}$$

$$V_4 = 214.63303 V_{phase}$$

$$V'_1 = 218.20642 V_{phase}$$

$$V'_2 = 215.75646 V_{phase}$$

$$V'_3 = 214.63303 V_{phase}$$

$$V'_4 = 214.28436 V_{phase}$$

โดยค่าแรงดันที่ปลายสายป้อนของสิ่งต่าง ๆ ในการคำนวณรอบที่แล้ว (รอบที่ 1) มีค่าเป็น

$$V_{10} = 217.30249 V_{phase}$$

$$V_{20} = 214.96878 V_{phase}$$

$$V_{30} = 214.72569 V_{phase}$$

$$V_{40} = 214.38535 V_{phase}$$

จะได้ว่า

$$\Delta V_1 = |V_{10} - V_1| = 0.03836 V_{phase}$$

$$\Delta V_2 = |V_{20} - V_2| = 0.08737 V_{phase}$$

$$\Delta V_3 = |V_{30} - V_3| = 0.09266 V_{phase}$$

$$\Delta V_4 = |V_{40} - V_4| = 0.10099 V_{phase}$$

จะเห็นได้ว่าในการคำนวณรอบที่ 2 ของสายป้อนทุก ๆ ก็ยังมีค่าลดลงจากการคำนวณในรอบแรก หากทำการ Iterate เช่นนี้ไปเรื่อย ๆ จะได้ค่าแรงดัน ณ จุดต่าง ๆ ของสายป้อนใกล้เคียงค่าที่ถูกต้องยิ่งขึ้น สำหรับตัวอย่างนี้หากทำการ Iterate ไปจนถึงรอบที่ 5 จะได้ค่าแรงดัน ณ จุดต่าง ๆ ดังนี้

$$V_1 = 217.26334 V_{phase} \quad \Delta V_1 = 3.11498 \times 10^{-7} V_{phase}$$

$$V_2 = 214.87962 V_{phase} \quad \Delta V_2 = 7.15098 \times 10^{-7} V_{phase}$$

$$\begin{array}{rcl}
 V_3 & = & 214.63113 \qquad \Delta V_3 = 7.58672 \times 10^{-7} \\
 V_4 & = & 214.28227 \qquad \Delta V_4 = 8.29854 \times 10^{-7}
 \end{array}$$

หลักการที่แสดงเป็นตัวอย่างข้างต้น ได้ถูกนำมาใช้เป็นส่วนคำนวณแรงดันตก เพื่อพิจารณาความเป็นไปได้ในการก่อบระบบไฟฟ้า เมื่อเกิดความผิดปกติของวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ นอกจากนี้ในกรณีที่โหลดของกึ่งต่างๆ เป็นโหลดที่เปลี่ยนแปลงตามเวลา ซึ่งอยู่ในรูป Load Profile ก็สามารถประยุกต์ใช้วิธีข้างต้นในการคำนวณหาแรงดันตกได้เช่นกัน