

การปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกในระบบสื่อสารเดล่อนที่  
เซลลูลาร์ชีดีเอ็มเอท่องรับทราบฟิกเสียงและข้อมูลรวมกัน

นางสาวณัฐรี เหล่าวิเศษกุล

## สถาบันวิทยบริการ

## อพยพกรุงเทพวิทยาลัย

วิทยานิพนธ์เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรมหาบัณฑิต

สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า

คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

ปีการศึกษา 2544

ISBN 974-03-0378-1

ลิขสิทธิ์ของจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

IMPROVEMENT OF CALL ADMISSION CONTROL SCHEMES IN CDMA CELLULAR MOBILE  
COMMUNICATION SYSTEM SUPPORTING AN INTEGRATED VOICE/DATA TRAFFIC



Miss Nattaree Hlaovisetkul

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements  
for the Degree of Master of Engineering in Electrical Engineering  
Department of Electrical Engineering  
Faculty of Engineering  
Chulalongkorn University  
Academic Year 2001  
ISBN 974-03-0378-1

หัวข้อวิทยานิพนธ์

การปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกในระบบสื่อสาร

เคลื่อนที่เซลลูลาร์ซีดีเอ็มเอท่องรับทราบฟิกเดี่ยงและข้อมูลรวมกัน

โดย

นางสาวณัฏฐ์รุ่ง เหล่าวนิชากุล

วิศวกรรมไฟฟ้า

อาจารย์ที่ปรึกษา

รองศาสตราจารย์ ดร.วิทิต เบญจพลกุล

คณะกรรมการสาขาวิชาศิลปกรรม จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย อนุมัติให้นับวิทยานิพนธ์ฉบับนี้เป็นส่วน  
หนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาภูมิภาคที่ดี

*Much*

..... คณบดีคณะวิศวกรรมศาสตร์

(ศาสตราจารย์ ดร.สมศักดิ์ ปัญญาแก้ว)

คณะกรรมการสอนวิทยานิพนธ์

*she shaw*

..... ประธานกรรมการ

(ศาสตราจารย์ ดร.ประสิทธิ์ ประพิฒมงคล)

*Rin*

..... อาจารย์ที่ปรึกษา

(รองศาสตราจารย์ ดร.วิทิต เบญจพลกุล)

..... กรรมการ

(รองศาสตราจารย์ ดร.สมชาย จิตะพันธ์กุล)

ณัฐรี เหลวิเศษกุล : การปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกในระบบสื่อสารเคลื่อนที่เซลลูลาร์ชีดีเคนเมื่อร้องรับทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมกัน (Improvement of Call Admission Control Schemes in CDMA Cellular Mobile Communication System Supporting an Integrated Voice/Data Traffic) อ. ที่ปรึกษา : ดร. วราทิต เปญจพลกุล, 104 หน้า. ISBN 974-03-0378-1.

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้เสนอการปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก (Call Admission Control หรือ CAC) ในระบบสื่อสารเคลื่อนที่เซลลูลาร์ชีดีเคนเมื่อร้องรับทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมกัน ระบบนี้จะรับประกันคุณภาพของบริการ (Quality of Service หรือ QoS) ของการเรียกที่เข้ามาใหม่และยังคงทำให้การเรียกของทรัพฟิกเสียงที่กำลังดำเนินอยู่ในระบบมีคุณภาพเช่นเดิมโดยการปรับอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูล แบบแผนที่เสนอ มี 2 แบบแผนด้วยกัน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปรค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปรค่าได้ โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)) จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมจะได้รับการแบรค่าเพื่อหาค่าที่เหมาะสมที่สุดในช่วง 0-79% ทั้งกรณีที่การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 หรือ 2400 bps

จากการจำลองแบบ พนวจนาแบบแผนที่เสนอ (1) และ (2) ให้ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงต่ำกว่าของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปรค่าได้และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลังซึ่งเป็นแบบแผน 2 แบบแผนที่ได้มีผู้เสนอไว้แล้ว โดยในแบบแผนที่เสนอ (2) กรณีที่การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps ให้ค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงต่ำกว่ากรณีที่การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมไม่ว่าจะมีค่าเท่าใดก็ตามจะให้ค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่เท่ากัน และพบว่าแบบแผนที่เสนอทั้ง 2 มีประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณที่ต่ำกว่า คือสามารถรองรับจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลได้มากกว่าอย่างไว้ก็ตาม แบบแผนที่เสนอ (1) และ (2) มีแนวคิดที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ต่ำกว่า นอกจากนี้ยังมีการประวิงของทรัพฟิกข้อมูลมากกว่าแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปรค่าได้และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง เนื่องจากมีการลดหักอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูลในแบบแผนที่เสนอ (1) และมีการลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลถึง 3 ครั้งในแบบแผนที่เสนอ (2) โดยที่ความเข้มทรัพฟิกเท่ากับ 1 แบบแผนที่เสนอ (1) มีอัตราส่วนการลดลงของค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงเท่ากับ 7.4 และ 5.1 dB เมื่อเทียบกับของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปรค่าได้และของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง ตามลำดับ ส่วนแบบแผนที่เสนอ (2) มีอัตราส่วนการลดลงของค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงเท่ากับ 7 และ 2.7 dB เมื่อเทียบกับของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปรค่าได้ ในกรณีที่การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps ตามลำดับ

ภาควิชา ..... วิศวกรรมไฟฟ้า  
สาขาวิชา ..... วิศวกรรมไฟฟ้า  
ปีการศึกษา ..... 2544

ลายมือชื่อผู้นิสิต ณัฐรี เหลวิเศษกุล  
ลายมือชื่ออาจารย์ที่ปรึกษา ดร. วราทิต เปญจพลกุล

# # 4270311021 : MAJOR ELECTRICAL ENGINEERING

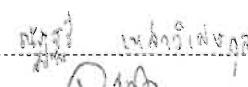
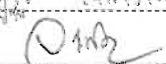
KEY WORD : Call Admission Control / CDMA / Voice / Data

NATTAREE HLAOVISETKUL : Improvement of Call Admission Control Schemes in CDMA Cellular Mobile Communication System Supporting an Integrated Voice/Data Traffic. THESIS ADVISOR : ASSOC. PROF. DR. WATIT BENJAPOLAKUL, 104 pp. ISBN 974-03-0378-1.

This thesis proposes two improved schemes of call admission control (CAC) in a CDMA cellular mobile communication system supporting an integrated voice/data traffic. The system guarantees the contracted QoS of admitted new voice calls while the quality of existing voice calls is not degraded by adjusting data rate and power of data calls. There are two proposed schemes. The first scheme is the combination of variable rate based and power control based CAC scheme, and the second scheme is the variable rate based CAC scheme with 3 thresholds. The additional threshold is varied to obtain the optimum value in the range of 0-79% of the maximum capacity of the system for both the admitted new data calls with the rate of 1200 and 2400 bps.

The simulation results show that the first and second proposed schemes give lower blocking probability of new voice calls than the variable rate based and the power control based CACs proposed by other researches. In the second proposed scheme, the 1200-bps-rate admitted new data calls give lower blocking probability of new voice calls than the 2400-bps-rate admitted new data calls. The various values of the additional threshold give the same blocking probability of new voice calls. Both of the proposed schemes have better channel usage efficiency that can support a higher number of voice users and data users. Nevertheless, the delay of data calls of the proposed schemes is greater compared with those of the variable rate based and the power control based CACs. This is due to both data rate and power of data calls reduction in the first proposed scheme and 3-stepped data rate reduction of data calls in the second proposed scheme. At full load, the first proposed scheme gives a blocking-probability decrement ratio of 7.4 and 5.1 dB compared to those of the variable rate based and the power control based CACs, respectively. In the second proposed scheme, the 1200-bps-rate admitted new data calls and the 2400-bps-rate admitted new data calls give a blocking-probability decrement ratio of 7 and 2.7 dB compared to that of the variable rate based CAC, respectively.

Department ..... Electrical Engineering .....  
Field of study ..... Electrical Engineering .....  
Academic year ..... 2001 .....

Student's signature .....   
Advisor's signature ..... 

## กิตติกรรมประกาศ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้สำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยความช่วยเหลืออย่างดียิ่งของ รศ. ดร.瓦ทิต เปญจพลกุล อาจารย์ที่ปรึกษาวิทยานิพนธ์ ซึ่งได้ให้คำแนะนำ ตลอดจนข้อคิดเห็นต่างๆ ตลอดเวลาในการทำงานวิจัยด้วยมีผลต่อ ผู้วิจัยขอกราบขอบพระคุณมา ณ ที่นี่

นอกจากนี้ขอขอบคุณพี่ฯ โดยเฉพาะพี่เบงการ หอมนาน และเพื่อนๆ ห้องปฏิบัติการ โทรคมนาคม และห้องปฏิบัติการวิจัยกรรมวิศวกรรมสัญญาณเดิมที่ได้ให้คำแนะนำ ข้อคิดเห็นต่างๆ ที่เป็นประโยชน์ และกำลังใจตลอดระยะเวลาที่ทำการวิจัย รวมถึงห้องปฏิบัติการโทรคมนาคม ซึ่งเป็นสถานที่ทำงานวิจัยตลอดจนอำนวยความสะดวกในการทำวิทยานิพนธ์ และขอขอบคุณ องค์กรโทรศัพท์แห่งประเทศไทยที่ได้สนับสนุนให้ทุนอุดหนุนในการทำวิทยานิพนธ์จนสำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยดี

สุดท้ายนี้ ขอกราบขอบพระคุณบิดามารดาและคุณน้าที่ให้การสนับสนุนและให้กำลังใจแก่ ผู้วิจัยตลอดจนสำเร็จการศึกษา

**สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**

## สารบัญ

บทที่	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย.....	๑
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....	๑
กิตติกรรมประกาศ.....	๒
สารบัญ.....	๓
สารบัญรูป.....	๔
บัญชีคำศัพท์.....	๕
บทที่	
1 บหนํา.....	1
1.1 ความรู้เบื้องต้นของระบบ CDMA.....	2
1.2 Call Admission Control.....	4
1.3 ปัญหาที่เกิดขึ้นเมื่อนำแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก มาใช้ในระบบ CDMA ที่รองรับทรัฟฟิกเสียงและข้อมูลรวมกัน.....	8
1.4 แบบแผนที่มีผู้เสนอเพื่อแก้ปัญหาเมื่อนำแบบแผนการควบคุม การตอบรับการเรียกมาใช้ในระบบ CDMA ที่รองรับ ทรัฟฟิกเสียงและข้อมูลรวมกัน.....	8
1.5 แนวคิดที่นำเสนอ.....	9
1.6 วัตถุประสงค์ของวิทยานิพนธ์.....	9
1.7 ขอบเขตของงานวิจัย.....	9
1.8 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ.....	10
1.9 ขั้นตอนและวิธีการดำเนินการ.....	10
1.10 ภาพรวมของวิทยานิพนธ์.....	11
2 แบบจำลองระบบ.....	12
2.1 นิยามศัพท์ที่เกี่ยวข้อง.....	12
2.2 แบบจำลองระบบ.....	13
2.3 แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก.....	15

## สารบัญ (ต่อ)

๙

บทที่

หน้า

2.4 การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุม การตอบรับการเรียก.....	18
3 การปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก.....	21
3.1 แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได้ และการควบคุมกำลัง.....	21
3.2 แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได้ โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด.....	23
4 ผลการจำลองแบบ.....	25
4.1 พารามิเตอร์ที่ใช้ในแต่ละการจำลองแบบ.....	25
4.2 สมมติฐานในการจำลองแบบ.....	27
4.3 ผลการจำลองแบบ.....	28
4.3.1 แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได้ และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)).....	28
4.3.1.1 ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ ความเข้มทรัพฟิกต่างๆ.....	28
4.3.1.1.1 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ.....	30
4.3.1.2 ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ.....	32
4.3.1.2.1 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ.....	39
4.3.1.3 แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียง และข้อมูล.....	41
4.3.1.3.1 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ.....	45
4.3.1.4 การประวิงของทรัพฟิกข้อมูล.....	47
4.3.1.4.1 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ.....	48
4.3.2 แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได้ โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)).....	50

## สารบัญ (ต่อ)

๘

บทที่

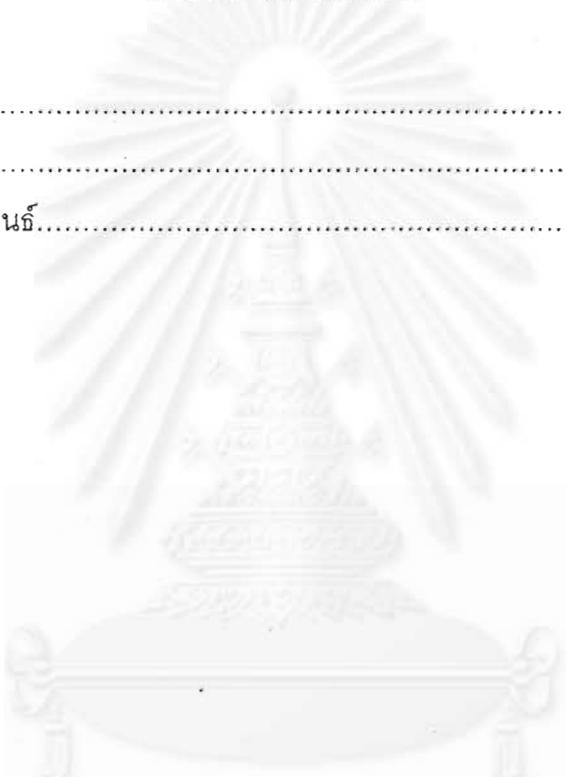
หน้า

4.3.2.1 ความนำจะเป็นของกราบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง.....	50
4.3.2.1.1 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps.....	50
4.3.2.1.2 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps.....	54
4.3.2.1.3 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ.....	57
4.3.2.2 ประสิทธิภาพการใช้งงสัญญาณ.....	60
4.3.2.2.1 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps.....	60
4.3.2.2.2 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps.....	63
4.3.2.2.3 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ.....	66
4.3.2.3 แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียง และข้อมูล.....	69
4.3.2.3.1 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps.....	69
4.3.2.3.2 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps.....	72
4.3.2.3.3 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ.....	75
4.3.2.4 การประวิงของทรัพฟิกข้อมูล.....	77
4.3.2.4.1 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps.....	77
4.3.2.4.2 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps.....	78
4.3.2.4.3 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ.....	79
4.4 การเปรียบเทียบผลการจำลองแบบของแบบแผนที่เสนอ (1) และแบบแผนที่เสนอ (2).....	82

## 5 สรุปผล

5.1 สรุปผลการวิจัย.....	90
5.2 ความซับซ้อนของแบบแผนที่นำเสนอเมื่อนำไปประยุกต์ใช้.....	92
5.3 ข้อเสนอแนะสำหรับการวิจัยในอนาคต.....	94

รายการอ้างอิง.....	95
ภาคผนวก.....	97
ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์.....	104


  
**สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย**

## สารบัญรูป

หน้า

รูปที่ 1.1	การเข้าถึง helyathangแบบ (a) FDMA (b) TDMA (c) CDMA.....	1
รูปที่ 1.2	กลไกการควบคุมการตอบรับการเรียก.....	4
รูปที่ 2.1	จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 ของแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก.....	16
รูปที่ 2.2	อัลกอริทึมการทำงานของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้.....	17
รูปที่ 2.3	อัลกอริทึมการทำงานของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง.....	19
รูปที่ 2.4	อัลกอริทึมการทำงานของการตอบรับการเรียก ที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก.....	20
รูปที่ 3.1	อัลกอริทึมการทำงานของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของของอัตราข้อมูลที่perc่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)).....	22
รูปที่ 3.2	อัลกอริทึมการทำงานของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้ โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)).....	24
รูปที่ 4.1	แบบจำลองของสถานีฐานจำนวน 1 สถานี.....	27
รูปที่ 4.2	ค่าความนำจะเป็นของกราฟล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผนคือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1).....	29
รูปที่ 4.3	ส่วนขยายในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.7-1 ของกราฟรูปที่ 4.2.....	29
รูปที่ 4.4	อัตราส่วนการลดลงของค่าความนำจะเป็นของกราฟล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง เมื่อใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกแบบต่าง ๆ โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก.....	30
รูปที่ 4.5	อัตราส่วนการลดลงของค่าความนำจะเป็นของกราฟล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้.....	31

## สารบัญรูป (ต่อ)

๙

หน้า

รูปที่ 4.6	อัตราส่วนการลดลงของค่าความน่าจะเป็นของการล็อกการเรียกของทรัพฟิก เสียงเมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐาน ของการควบคุมกำลัง.....	31
รูปที่ 4.7	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้.....	32
รูปที่ 4.8	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง.....	33
รูปที่ 4.9	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และ การควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)).....	35
รูปที่ 4.10	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุม การตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของ อัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุม กำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1).....	36
รูปที่ 4.11	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับ การเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน การควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่ บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐาน ของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1).....	37
รูปที่ 4.12	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับ การเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการ ควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐาน ของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุม กำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1).....	38
รูปที่ 4.13	เปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผน การควบคุมการตอบรับการเรียกแบบต่าง ๆ โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก.....	39

## สารบัญรูป (ต่อ)

๙

หน้า

รูปที่ 4.14	เปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้.....	40
รูปที่ 4.15	เปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง.....	40
รูปที่ 4.16	แบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัฟฟิกเสียงที่ความเข้มทรัฟฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1).....	42
รูปที่ 4.17	แบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัฟฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัฟฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1).....	43
รูปที่ 4.18	แบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัฟฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัฟฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1).....	44
รูปที่ 4.19	เปอร์เซ็นต์การลดลงของแบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัฟฟิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกแบบต่าง ๆ โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก.....	45
รูปที่ 4.20	เปอร์เซ็นต์การลดลงของแบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัฟฟิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้.....	46

## สารบัญรูป (ต่อ)

๗

หน้า

รูปที่ 4.21	เปลอร์เซ็นต์การลดลงของแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง.....	46
รูปที่ 4.22	การประวิงของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1).....	48
รูปที่ 4.23	เปลอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของการประวิงของทรัพฟิกข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมที่แปรค่าได้.....	49
รูปที่ 4.24	เปลอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของการประวิงของทรัพฟิกข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง.....	49
รูปที่ 4.25	ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ .....	51
รูปที่ 4.26	ส่วนเพิ่มเติมของรูปที่ 4.25 ในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.3-1.....	52
รูปที่ 4.27	ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ค่าต่าง ๆ .....	53
รูปที่ 4.28	ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ .....	55

## สารบัญรูป (ต่อ)

๘

หน้า

รูปที่ 4.29	ส่วนเพิ่มเติมของรูปที่ 4.28 ในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.3-1.....	56
รูปที่ 4.30	ความน่าจะเป็นของการล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ค่าต่าง ๆ .....	56
รูปที่ 4.31	ความน่าจะเป็นของการล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้.....	58
รูปที่ 4.32	อัตราส่วนการลดลงของค่าความน่าจะเป็นของการล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก.....	58
รูปที่ 4.33	อัตราส่วนการลดลงของค่าความน่าจะเป็นของการล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้.....	59
รูปที่ 4.34	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ .....	60
รูปที่ 4.35	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ .....	61
รูปที่ 4.36	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ .....	63

หน้า

รูปที่ 4.37	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ..... 64
รูปที่ 4.38	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ..... 65
รูปที่ 4.39	จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ..... 66
รูปที่ 4.40	ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ ..... 67
รูปที่ 4.41	ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ ..... 68
รูปที่ 4.42	แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ..... 69
รูปที่ 4.43	แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ..... 70

หน้า

รูปที่ 4.44	แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของโทรฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้ม โทรฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของโทรฟิกข้อมูลที่เข้า มาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่ม เปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ .....	71
รูปที่ 4.45	แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของโทรฟิกเสียงที่ความเข้มโทรฟิกต่าง ๆ เมื่อ ใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของโทรฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับ ด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม ค่าต่าง ๆ .....	72
รูปที่ 4.46	แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของโทรฟิกข้อมูลที่ความเข้มโทรฟิกต่าง ๆ เมื่อ ใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของโทรฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับ ด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม ค่าต่าง ๆ .....	73
รูปที่ 4.47	แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของโทรฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้ม โทรฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของโทรฟิกข้อมูล ที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบ ระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ .....	74
รูปที่ 4.48	แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของโทรฟิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่ เสนอ (2) เมื่อการเรียกของโทรฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุม การตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ต้องอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูล ที่แบร์ค่าได้ .....	76
รูปที่ 4.49	แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของโทรฟิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่ เสนอ (2) เมื่อการเรียกของโทรฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุม การตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ต้องอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูล ที่แบร์ค่าได้ .....	76

## สารบัญรวม (ต่อ)

๑

หน้า

รูปที่ 4.50	การประวิงของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ.....	78
รูปที่ 4.51	การประวิงของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ.....	79
รูปที่ 4.52	การประวิงของทรัพฟิกข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได.....	80
รูปที่ 4.53	การประวิงของทรัพฟิกข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได.....	81
รูปที่ 4.54	ความน่าจะเป็นของการล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps.....	83
รูปที่ 4.55	ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps.....	85

หน้า

รูปที่ 4.56	แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียง และข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับ แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วย อัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps.....87
รูปที่ 4.57	การประวิง (Delay) ของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้ แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิก ข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps.....89

สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

## บัญชีคำศัพท์

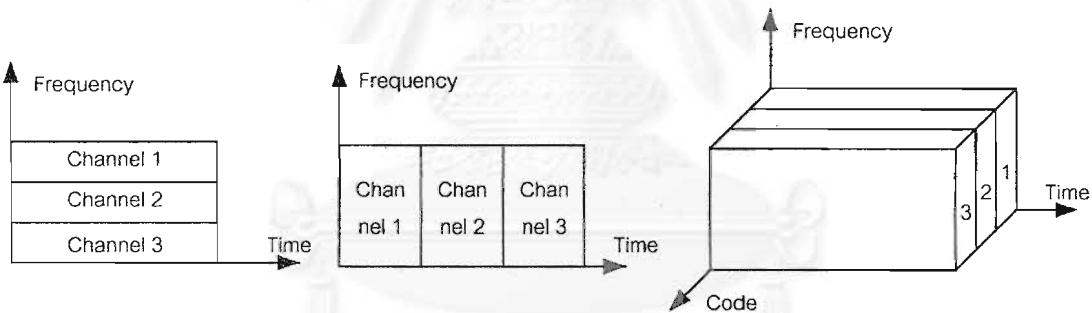
การกระจายตัวเปลี่ยนความถี่	Frequency Hopping ย่อว่า FH
การควบคุมกำลัง	Power Control
การ modulationแบบสเปกตรัมแบร์	Spread Spectrum Modulation
การเข้าถึงหลายทางแบบแบ่งความถี่	Frequency Division Multiple Access ย่อว่า FDMA
การเข้าถึงหลายทางแบบแบ่งเวลา	Time Division Multiple Access
การเข้าถึงหลายทางแบบแบ่งรหัส	Code Division Multiple Access ย่อว่า CDMA
ระบบ세대통신	Third Generation Communication Systems
การเข้าถึงหลายทางแบบแบ่งรหัสชนิดไดเรกต์ซีเควนซ์	Direct Sequence-Code Division Multiple Access ย่อว่า DS-CDMA
ชิป	Chip
รหัสแผ่น	Spreading Code
การควบคุมการตอบรับการเรียก	Call Admission Control ย่อว่า CAC
ชั้นของบริการ	Grade of Service ย่อว่า GoS
อัตราการบล็อก	Blocking Rate
คุณภาพของบริการ	Quality of Service ย่อว่า QoS
ความน่าจะเป็นของการบล็อก	Blocking Probability
ลำดับความสำคัญ	Priority
การเรียกที่เข้ามาใหม่	New Call
สถานีฐาน	Base Station ย่อว่า BS
จุดเริ่มเปลี่ยน	Threshold
ความจุเออร์แลง	Erlang Capacity
การควบคุมการตอบรับการเรียก - ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของกำลังที่สูง	Transmitted Power based Call Admission Control ย่อว่า TPCAC

อัตราส่วนคลื่นพาห์ต่อสัญญาณแทรกสอด	Carrier to Interference Ratio ย่อว่า CIR
การควบคุมการตอบรับการเรียก - ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของกำลังที่รับได้	Received Power based Call Admission Control ย่อว่า RPCAC
การควบคุมการตอบรับการเรียก - ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของจำนวนผู้ใช้	User Number based CAC
การควบคุมการตอบรับการเรียก - ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของระดับสัญญาณแทรกสอด	Interference based CAC
การประวิง	Delay
อัตราบิตผิดพลาด	Bit Error Rate ย่อว่า BER
การควบคุมการตอบรับการเรียก - ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้	Variable Rate based CAC
การควบคุมการตอบรับการเรียก - ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง	Power Control based CAC
การควบคุมการตอบรับการเรียกที่ตั้งอยู่ - บนพื้นฐานของการทำงาน	Predictive Call Admission Control ย่อว่า PCAC
สถานีเคลื่อนที่	Momentary and Predictive Call Admission Control ย่อว่า MPCAC
สถานีฐานแบบรอบทิศทาง	Mobile Station ย่อว่า MS
แฟกเตอร์การลด	Reducing Factor
เวลาอยู่ของสัญญาณ	Holding Time
อัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่อบิตต่อความหนาแน่น - สเปกตรัมกำลังของสัญญาณรับกวนสำหรับ-	$E_{b,v}/N_0$
การเรียกของทรัพฟิกเสียง	
อัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่อบิตต่อความหนาแน่น - สเปกตรัมกำลังของสัญญาณรับกวนสำหรับ-	$E_{b,d}/N_0$
การเรียกของทรัพฟิกข้อมูล	
ประสิทธิภาพการใช้ของสัญญาณ	Channel Usage Efficiency

## บทที่ 1

### บทนำ

การเข้าถึงหล่ายทางในระบบการสื่อสารเป็นกระบวนการซึ่งอนุญาตให้ผู้ใช้มากกว่า 1 คนสามารถใช้ช่องสัญญาณสื่อสารร่วมกันได้ วิธีการเข้าถึงหล่ายทางที่นิยมในอดีตนั้นได้แก่ การเข้าถึงหล่ายทางแบบแบ่งความถี่ (Frequency Division Multiple Access หรือ FDMA) และการเข้าถึงหล่ายทางแบบแบ่งเวลา (Time Division Multiple Access หรือ TDMA) ในวิธีการทั้งสองนี้ผู้ใช้แต่ละคนในระบบถูกให้แยกใช้ในช่องสัญญาณที่คุณลักษณะถี่ หรือความถี่เดียวกันแต่คุณลักษณะดังรูปที่ 1.1(a) และ 1.1(b) ตามลำดับ ทรัพยากรทางความถี่ที่มีอยู่อย่างจำกัดซึ่งทำให้ความจุของสัญญาณถูกจำกัดและส่งผลให้วิธีการเข้าถึงหล่ายทางในอดีตทั้ง 2 วิธีมีข้อจำกัด รวมทั้งความต้องการความจุของระบบที่เพิ่มขึ้น ทำให้มีการพัฒนารูปแบบของการเข้าถึงหล่ายทางชนิดใหม่ขึ้นมา วิธีการเข้าถึงหล่ายทางวิธีหนึ่งที่ได้รับความสนใจอย่างมากคือการเข้าถึงหล่ายทางแบบแบ่งรหัส (Code Division Multiple Access) ซึ่งนิยมเรียกโดยย่อว่า CDMA เป็นระบบที่ผู้ใช้ทุกคนสามารถเข้าถึงช่องสัญญาณที่ความถี่และเวลาในการส่งเดียวกันได้แต่จะถูกแยกด้วยรหัสเฉพาะของแต่ละคน ดังรูปที่ 1.1(c)



รูปที่ 1.1 การเข้าถึงหล่ายทางแบบ (a) FDMA (b) TDMA (c) CDMA

เนื่องจากในระบบสื่อสารยุคที่ 3 (Third Generation Communication Systems) มีความต้องการรองรับการให้บริการได้หล่ายชนิด เช่น เสียง (Voice) ภาพ (Image) รวมถึงวิดีโอ (Video) และสามารถส่งได้หล่ายอัตราดังต่อไปนี้อย่างกว่า 64 Kbps จนถึง 2 Mbps โดยต้องเพิ่มความจุของสัญญาณของโครงข่ายให้มากกว่าโครงข่ายเซลลูลาร์เดิม ดังนั้นในระบบโทรศัพท์มือถือที่ 3 จึงให้ความสนใจและหันมาพัฒนาระบบ CDMA

ในบทนี้ผู้อ่านจะแนะนำความรู้เบื้องต้นโดยสังเขปของระบบ CDMA และปัญหาต่างๆ ของระบบ CDMA จากนั้นจะกล่าวถึงการใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และปัญหา

ต่างๆ ที่เกิดขึ้น จันเป็นที่มาของวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ รวมถึงแนวทาง, วัตถุประสงค์, ขอบเขตของ วิทยานิพนธ์, ขั้นตอนการดำเนินงาน, ภาพรวมของเนื้อหาในแต่ละบทของวิทยานิพนธ์

## 1.1 ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับระบบ CDMA

แรกเริ่มระบบ CDMA ถูกพัฒนาขึ้นมาเพื่อใช้ประโยชน์ในด้านการรักษาความปลอดภัย ของการสื่อสารทางทหารของกองทัพสหรัฐอเมริกาในช่วงสงครามโลกครั้งที่ 2 โดยเป็นเทคโนโลยีที่ เรียกว่า การ月中ุลเดตแบบสเปกตรัมแพร์ (Spread Spectrum หรือ SS) คือข้อมูลที่มีความกว้างแคบ ต่ำจะถูกนำมาแบ่งออกเป็นข้อมูลที่มีความกว้างແບບกว้าง วิธีการนี้มีความทันทันต่อการถูกครอบครอง โดยสัญญาณความกว้างແບບแคบ และการถูกดักจับจากการฟายด์รังกันข้าม การ月中ุลเดตแบบ สเปกตรัมแพร์สามารถแบ่งออกได้เป็น 2 ประเภท [1, 2, 3, 4] ได้แก่

1) แบบการกระโดดเปลี่ยนความถี่ (Frequency Hopping) ในวิธีนี้ช่วงความถี่ที่ใช้ใน การสื่อสารจะถูกแบ่งออกเป็น N ช่อง และในระหว่างการส่งบิตข้อมูลของผู้ใช้จะมีการ กระโดดไปมาของสัญญาณในช่องความถี่ N ช่องนั้น โดยแบบแผนของการกระโดดจะ เป็นไปตามรหัสที่กำหนด วิธีการกระโดดเปลี่ยนความถี่แบ่งได้ 2 ประเภท คือ

ก. การกระโดดอย่างเร็ว (fast hopping) คือ กระโดด 2 ครั้งหรือมากกว่าใน การส่งบิตข้อมูลแต่ละบิต

ข. การกระโดดอย่างช้า (slow hopping) คือ ส่งบิตข้อมูล 2 บิตหรือมาก กว่าในการกระโดดแต่ละครั้ง

2) แบบจัดลำดับเข้าถึงโดยตรง (Direct Sequence) ในวิธีนี้ข้อมูลแต่ละบิตจะถูกแทนที่ ด้วยรหัสซึ่งเป็นบิตจำนวนมากจำนวนหนึ่ง และเรียกหนึ่งบิตของรหัสว่าชิป (chip)

ในยุคต่อมาเทคโนโลยีการ月中ุลเดตแบบสเปกตรัมแพร์ถูกพัฒนาถึงประสิทธิภาพที่ โดดเด่นในเชิงพาณิชย์ และถูกพัฒนาเป็นวิธีการเข้าถึงหลายทาง โดยเรียกว่าระบบ CDMA เพื่อใช้ ในระบบการสื่อสารที่มีผู้ใช้จำนวนมาก แทนที่วิธีการเข้าถึงหลายทางในอดีต ระบบ CDMA ที่ สามารถนำมาใช้งานในเชิงพาณิชย์ในปัจจุบันอยู่บนพื้นฐานของการ月中ุลเดตแบบสเปกตรัมแพร์ แบบจัดลำดับเข้าถึงโดยตรง หรือที่เรียกว่า DS-CDMA (Direct Sequence-CDMA)

ผู้ใช้ทุกคนในระบบ DS-CDMA จะส่งสัญญาณออกมายังความกว้างແບບและเวลาเดียวกัน โดยสัญญาณของผู้ใช้แต่ละคนจะถูกแบ่งแยกออกจากกันด้วยชุดรหัสเฉพาะสำหรับแต่ละผู้ใช้

ที่เรียกว่าลำดับลายมือชื่อ (Signature Sequence) หรือหัสแผล (Spreading Code) ทางด้านส่งผู้ใช้แต่ละคนจะแทนข้อมูลแต่ละบิตด้วยรหัสแผ่ดังกล่าวตามหลักการของการมอดูเลตแบบสเปกตรัมแผ่แบบจัดลำดับเข้าถึงโดยตรง หลังจากนั้นผู้ใช้แต่ละคนก็จะส่งสัญญาณที่ถูกมอดูเลตแล้วออกไปในช่องสัญญาณ ดังนั้นในช่องสัญญาณจะประกอบด้วยสัญญาณของผู้ใช้แต่ละคนที่ประปันกันจนไม่สามารถเข้าใจได้ สำหรับทางด้านรับนั้น ข้อมูลของผู้ใช้แต่ละคนจะถูกแบ่งแยกออกหากันโดยใช้รหัสแผ่ที่ผู้ใช้แต่ละคนใช้ในตอนมอดูเลตแบบสเปกตรัมแผ่

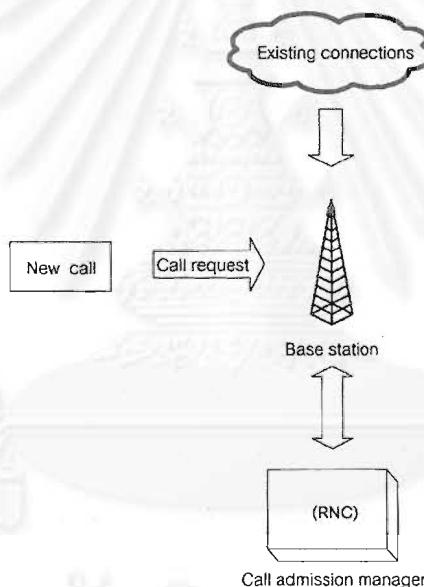
ผู้ที่เริ่มเสนอระบบ DS-CDMA มาใช้ในเชิงพาณิชย์สำหรับการสื่อสารของโทรศัพท์เคลื่อนที่เป็นครั้งแรก คือ บริษัท QUALCOMM ของประเทศสหรัฐอเมริกา ในปี ค.ศ. 1989 บริษัท QUALCOMM ได้เสนอให้ระบบ DS-CDMA เป็นมาตรฐานสำหรับจุดต่อร่วมทางอากาศ (Air-Interface) สำหรับระบบโทรศัพท์เคลื่อนที่ในยุคที่ 2 อย่างไวร์ดี เนื่องจากระบบ DS-CDMA เป็นระบบใหม่ ในช่วงแรกระบบ DS-CDMA จึงยังไม่ได้รับการยอมรับเท่าที่ควร บริษัท QUALCOMM ได้ใช้เวลาถึง 4 ปีเพื่อสาธิตระบบ DS-CDMA ในที่ต่างๆ ทั่วโลก รวมทั้งคันคัววิจัยวิธีแก้ไขปัญหา ต่างๆ ของระบบ DS-CDMA จนระบบ DS-CDMA เป็นที่ยอมรับ และในที่สุด Telecommunications Industry Association (TIA) ก็ได้ยอมรับให้ระบบ DS-CDMA เป็นมาตรฐานของจุดต่อร่วมทางอากาศ สำหรับระบบโทรศัพท์เคลื่อนที่แบบดิจิทัลเซลลูลาร์ (digital cellular) ยุคที่ 2 เมื่อวันที่ 16 มิถุนายน ค.ศ. 1993 มาตรฐานนี้มีชื่อเรียกว่า มาตรฐาน IS-95 (Interim Standard-95) ซึ่งกำหนดให้ช่องสัญญาณแต่ละช่องมีความกว้างແບບเป็น 1.228 MHz และเป็นมาตรฐานที่ใช้กันอยู่ในปัจจุบัน

ในอนาคตอันใกล้นี้จะเป็นยุคของการสื่อสารไร้สายในยุคที่ 3 (มาตรฐาน UMTS ของยุโรป และมาตรฐาน IMT-2000 ของนานาชาติ) การสื่อสารไร้สายในยุคที่ 3 นี้จะมีความต้องการทางด้านความจุเพิ่มขึ้น และต้องการบริการที่หลากหลายมากขึ้น ซึ่งเป็นผลให้ต้องการอัตราการส่งข้อมูลที่สูงขึ้นตามไปด้วย จึงจำต้องการเข้าถึงulatoryทางแบบแบ่งแยกด้วยความถี่ และการเข้าถึงulatoryทางแบบแบ่งแยกด้วยเวลา ทำให้วิธีการเข้าถึงulatoryทางเหล่านี้ไม่สามารถรองรับความต้องการเหล่านี้ได้ ระบบ DS-CDMA จึงมีบทบาทสำคัญต่อการสื่อสารไร้สายในยุคที่ 3 มาตรฐานของจุดต่อร่วมทางอากาศในระบบ CDMA สำหรับการสื่อสารไร้สายในยุคที่ 3 ซึ่งอยู่ในระหว่างการพัฒนามือถือมาตรฐานหลักด้วยกัน 2 มาตรฐาน คือมาตรฐาน WCDMA (Wideband CDMA) ของยุโรปและญี่ปุ่น และมาตรฐาน Wideband cdmaOne (หรือในอีกชื่อหนึ่งคือ cdma2000) ของอเมริกาเหนือ มาตรฐานเหล่านี้กำหนดให้แต่ละช่องสัญญาณมีความกว้างແບบตั้งแต่ 5 MHz ขึ้นไป ดังนั้นในกรณีมาตรฐาน IS-95 ซึ่งมีความกว้างແບบเพียง 1.228 MHz จึงถูกเรียกว่าเป็น CDMA ແບດแคบ (Narrowband CDMA) และมาตรฐานใหม่เหล่านี้ถูกเรียกว่าเป็น CDMA ແບดกว้าง (Wideband CDMA) [5, 6, 7]

## 1.2 Call Admission Control

เนื่องจากในระบบสื่อสารเคลื่อนที่ CDMA ความจุจะถูกจำกัดจากสัญญาณแทรกสอด ดังนั้นการควบคุมการตอบรับการเรียก (Call Admission Control หรือ CAC) จะต้องรับประกันให้ชั้นของบริการ (Grade of Service หรือ GoS) ได้แก่ อัตราการบล็อก (Blocking Rate) และคุณภาพของบริการ (Quality of Service หรือ QoS) [8, 9] ของทรัพฟิกเสียงในกรณีที่ระบบรองรับหัวทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมกัน เนื่องจากระบบจะต้องให้ลำดับความสำคัญ (Priority) แก่ทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูล โดยการควบคุมจำนวนผู้ใช้ในระบบ

การควบคุมการตอบรับการเรียกจะต้องอาศัยคุณลักษณะของระบบและผู้ใช้เพื่อจัดการกับทรัพยากรที่มีอยู่ โดยการพิจารณาความจุของระบบที่มีอยู่และการรองรับการร้องขอของการเรียกที่เข้ามาใหม่ ในขณะเดียวกันก็ต้องสามารถรับประกัน QoS ของการเรียกที่มีอยู่ [10, 11] ดังแสดงในรูปที่ 1.2



รูปที่ 1.2 กลไกการควบคุมการตอบรับการเรียก

จากรูปที่ 1.2 จะเห็นได้ว่าการเรียกที่เข้ามาใหม่ (New Call) จะถูกตอบรับโดยสถานีฐาน (Base Station หรือ BS) หลังจากมีการจัดการทรัพยากรที่ Radio Network Controller (RNC) โดยการพิจารณาความจุที่เหลืออยู่ว่าจะตอบรับหรือบล็อกการเรียกที่เข้ามาใหม่

แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่มีประสิทธิภาพจะต้องมีคุณสมบัติดังต่อไปนี้

[8]

- จะต้องมีเสถียรภาพในการให้ QoS คือ ระบบจะต้องมีสมรรถนะตามที่ต้องการอย่างต่อเนื่อง

2. สามารถตัดแบ่งเข้ากับเงื่อนไขต่างๆ ได้ เนื่องจากผู้ใช้แต่ละคนมีเงื่อนไขในการใช้ระบบที่แตกต่างกัน ดังนั้นระบบควรจะสามารถตัดแบ่งให้เข้ากับเงื่อนไขต่างๆ ได้
3. สามารถจัดรูปแบบใหม่และขยายสำหรับบริการใหม่ได้
4. ง่ายต่อการออกแบบและใช้เวลาประมาณผลลัพธ์

ในระบบ CDMA สามารถพิจารณาปัญหา CAC ได้เป็น 2 ปัญหาหลัก [8] ดังนี้

1. การกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยน (Threshold) ที่เหมาะสมเพื่อรับประกัน GoS/QoS
2. การทำให้ความจุเออร์แลง (Erlang Capacity คือ ค่าเฉลี่ยของทรัพฟิกโหลดในเทอมของค่าเฉลี่ยของจำนวนผู้ใช้ที่ร้องขอการแล้วมีค่าความนำ้จะเป็นของกระบวนการเรียกตามที่ต้องการ) ของแต่ละเซลล์ให้มีค่ามากที่สุด

ในการอธิบายอัลกอริทึม CAC โดยทั่วไปจะพิจารณาแยกตามความหมาย [12] ได้ดังนี้

#### 1. อัลกอริทึม Interactive หรือ Non-Interactive

- ในอัลกอริทึม Interactive การเรียกที่เข้ามาใหม่จะมีการกระทำระหว่างกันกับระบบ และมีการพิจารณาว่าระบบมีผลกระทบอย่างไรถ้าตอบรับการเรียกที่เข้ามาใหม่ ซึ่งจะใช้เวลาประมาณผลลัพธ์
- อัลกอริทึม Non-Interactive สามารถตัดสินใจได้ในทันทีว่าจะตอบรับการเรียกที่เข้ามาใหม่ หรือไม่ เช่น CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของกำลังที่รับได้จะตอบรับการเรียกที่เข้ามาใหม่มีอัตราเริ่มเปลี่ยนที่กำหนด ซึ่งจะใช้เวลาประมาณผลลัพธ์

#### 2. อัลกอริทึม Distributed หรือ Non-Distributed

- อัลกอริทึม Distributed จะพิจารณาสถานะของสถานีฐานอื่นๆ ก่อนที่จะตอบรับการเรียกที่เข้ามาใหม่ ซึ่งจะใช้เวลาประมาณผลลัพธ์
- ในอัลกอริทึม Non-Distributed การตอบรับการเรียกที่เข้ามาใหม่จะพิจารณาสถานะของสถานีฐานที่ทำการเรียกใหม่จะเข้ามาเท่านั้น ซึ่งจะใช้เวลาประมาณผลลัพธ์

#### 3. อัลกอริทึม Predictive หรือ Non-Predictive

- อัลกอริทึม Predictive มีการทำนายเงื่อนไขของทรัพฟิกในอนาคต ซึ่งจะใช้เวลาประมาณผลลัพธ์
- อัลกอริทึม Non-Predictive ไม่มีการทำนายเงื่อนไขของทรัพฟิกในอนาคต ซึ่งจะใช้เวลาประมาณผลลัพธ์

Ching Yao Huang [13] เสนอแนวความคิดว่า ระบบต้องการแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกสำหรับการร้องขอการเรียกที่เข้ามาใหม่ เพื่อให้การเรียกที่กำลังดำเนินอยู่ในระบบยังคงมีคุณภาพของการต่อ (Connection) ที่ยอมรับได้

CAC ที่พิจารณาสามารถแบ่งได้เป็น 2 ชนิด คือ

1. CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของกำลังที่ส่ง (Transmitted Power based Call Admission Control หรือ TPCAC) จะบล็อกการเรียกที่เข้ามาใหม่เมื่อเป็นผู้ใช้ที่ส่งด้วยกำลังที่มากที่สุด และจะตอบรับการเรียกถ้าการเรียกนั้นสามารถทำให้การเรียกที่กำลังดำเนินอยู่มีค่าอัตราส่วนคลื่นพาห์ต่อสัญญาณแทรกสอด (Carrier to Interference Ratio หรือ CIR) ที่ยอมรับได้ CAC ชนิดนี้เป็นอัลกอริทึม Interactive ใช้เวลาประมวลผลมาก

2. CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของกำลังที่รับได้ (Received Power based Call Admission Control หรือ RPCAC) จะบล็อกการเรียกที่เข้ามาใหม่เมื่อกำลังที่รับได้ทั้งหมดที่สถานีฐานเกินจุดเริ่มเปลี่ยนที่กำหนด CAC ชนิดนี้เป็นอัลกอริทึมแบบ Non-Interactive และ Non-Distributed ใช้เวลาประมวลผลน้อย มีการทำงานที่ไม่ซับซ้อน แต่ถ้าค่ากำลังที่รับได้ที่สถานีฐานแกร่งมากจะทำให้ CAC ชนิดนี้ทำงานได้ไม่ดีเท่าที่ควร

Ishikawa และ Umeda เสนอว่า CAC สามารถแบ่งได้เป็น 2 ชนิด [8] คือ

1. CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของจำนวนผู้ใช้ (User Number based CAC) จะบล็อกการเรียกที่เข้ามาใหม่ถ้าจำนวนผู้ใช้ทั้งหมดในระบบเกินจุดเริ่มเปลี่ยนที่กำหนด CAC ชนิดนี้เป็นอัลกอริทึม Non-Interactive ใช้เวลาประมวลผลน้อย ซึ่งจุดดี在于ส่วนนี้ได้นำไปกำหนดสถานะของจุดเริ่มเปลี่ยนในแบบแผนที่เสนอ

2. CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของระดับสัญญาณแทรกสอด (Interference based CAC) จะบล็อกการเรียกที่เข้ามาใหม่ถ้าระดับสัญญาณแทรกสอดเกินจุดเริ่มเปลี่ยนที่กำหนด CAC ชนิดนี้เป็นอัลกอริทึม Interactive ใช้เวลาประมวลผลมาก รวมทั้งในระบบที่รองรับทรัฟฟิกเสียงและข้อมูล สัญญาณแทรกสอดจากทรัฟฟิกแต่ละชนิดจะมีผลต่อกันทำให้ระบบมีความซับซ้อนสูงเมื่อนำระดับสัญญาณแทรกสอดไปกำหนดสถานะจุดเริ่มเปลี่ยน

Hwa-Young Um และ Soon-Yong Lim [14] เสนอแนวความคิดว่า ในการส่งทรัฟฟิกเสียงและข้อมูลผ่านระบบ CDMA ระบบจะมีความต้องการ QoS ที่แตกต่างกันสำหรับทรัฟฟิกต่างชนิดกัน เช่น ทรัฟฟิกเสียงต้องการความเป็นเวลาจริง แต่หนต่อความผิดพลาดได้สูงถึง  $10^{-3}$  ในขณะที่ทรัฟฟิกข้อมูลสามารถการประวิง (Delay) "ได้ แต่ต้องการอัตราบิตริดพลาด (Bit

Error Rate หรือ BER) ที่ต่ำ คือ  $10^{-5}$  อย่างไรก็ตาม ระบบจะต้องให้ลำดับความสำคัญแก่рафฟิกเสียงมากกว่าрафฟิกข้อมูล [15, 16]

แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่อยู่บนพื้นฐานของคุณภาพของрафฟิกเสียง และข้อมูลในระบบ CDMA กำหนดการตอบรับการร้องขอของการเรียกที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของ QoS และทรัพยากรโครงข่ายที่กำหนด ซึ่งระบบจะรับประกันว่าการเรียกของрафฟิกเสียงที่ถูกตอบรับจะมี QoS ตามที่กำหนด และไม่ทำให้การเรียกของрафฟิกเสียงที่กำลังดำเนินอยู่ในระบบ มีคุณภาพลดลง

แบบแผนที่ [14] เสนอ คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปลี่ยนไปได้ (Variable Rate based CAC) และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง (Power Control based CAC) ซึ่งทั้ง 2 แบบแผนใช้กลไกของจุดเริ่มเปลี่ยนที่กำหนดไว้ 2 ค่า เพื่อให้рафฟิกเสียงและข้อมูลมี QoS ตามที่กำหนด CAC ทั้ง 2 แบบแผนนี้เป็นอัลกอริทึม Non-Interactive และ Non-Distributed ใช้เวลาประมาณผลน้อย รวมทั้งมีการปรับอัตราข้อมูลและควบคุมกำลังของрафฟิกข้อมูล ทำให้ความน่าจะเป็นของการล็อกการเรียกลดลง

Gunnar Holmgren [15] เสนอแนวความคิดว่า เมื่อระบบมีความต้องการตอบรับการเรียกจะทำให้ขยายเชื่อมโยงของการเรียกที่กำลังดำเนินอยู่ในระบบมีคุณภาพลดลงและเกิดการตัวอปการเรียก สามารถหลีกเลี่ยงได้โดยการใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก ซึ่งจะบล็อกการเรียกที่เข้ามาใหม่

CAC ที่พิจารณาสามารถแบ่งได้เป็น 3 ชนิด คือ

1. CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของกำลังที่รับได้ (Received Power based Call Admission Control หรือ RPCAC) จะบล็อกการเรียกที่เข้ามาใหม่เมื่อกำลังที่รับได้ที่สถานีฐานสูงเกินไป CAC ชนิดนี้เป็นอัลกอริทึม Non-Interactive และ Non-Distributed ใช้เวลาประมาณผลน้อย มีการทำงานที่ไม่ซับซ้อน แต่ถ้าค่ากำลังที่รับได้ที่สถานีฐานแกร่งมากจะทำให้ CAC ชนิดนี้ทำงานได้ไม่ดีเท่าที่ควร

2. CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการคำนวณ (Predictive Call Admission Control หรือ PCAC) จะคำนวณสถานการณ์ของрафฟิกในอนาคตอันใกล้ในเทอมของแบบเดวิดท์สมมูล (Equivalent Bandwidth) และจะบล็อกการเรียกที่เข้ามาใหม่ถ้าความต้องการแบบเดวิดท์สมมูล และแบบเดวิดท์สมมูลที่ถูกใช้ไปสูงกว่าค่าที่คำนวณ CAC ชนิดนี้เป็นอัลกอริทึม Predictive ใช้เวลาประมาณผลมาก

3. CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของ Rafffik ขั้วณะและการคำนวณ (Momentary and Predictive Call Admission Control หรือ MPCAC) เกิดจากการรวมกันระหว่าง RPCAC กับ

PCAC โดยอันดับแรก PCAC จะตรวจสอบเงื่อนไขที่ทราบมาในอนาคตอันใกล้ว่าสูงกว่าค่าที่ยอมรับได้หรือไม่ หากจากนั้น RPCAC พิจารณาว่าจะตอบรับหรือปฏิเสธการเรียกที่เข้ามามาใหม่ CAC ชนิดนี้เป็นอัลกอริทึม Non-Interactive Non-Distributed และ Predictive ใช้เวลาประมวลผลมาก เพราะต้องพิจารณาเงื่อนไขของกระบวนการควบคุมการตอบรับการเรียกถึง 2 ขั้นตอน

### 1.3 ปัญหาที่เกิดขึ้นเมื่อนำแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกมาใช้ในระบบ CDMA ที่รองรับทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมกัน

เนื่องจากการส่งทรัพฟิกเสียงและข้อมูลผ่านระบบ CDMA ระบบจะมีความต้องการ QoS ที่แตกต่างกันสำหรับทรัพฟิกต่างชนิดกัน เช่น ทรัพฟิกเสียงต้องการความเป็นเวลาจริง แต่คนต่อความผิดพลาดได้สูงถึง  $10^{-3}$  ในขณะที่ทรัพฟิกข้อมูลสามารถทนการประวิงได้ แต่ต้องการลดความผิดพลาดที่ต่ำ คือ  $10^{-5}$  ดังนั้นผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลจะต้องมีระดับกำลังการส่งที่สูงกว่าผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงเพื่อจะได้มีอัตราบิบิตผิดพลาดที่ต่ำกว่า อย่างไรก็ตาม ระบบจะต้องให้ลำดับความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูลมาใช้ จะทำให้ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงมีค่าสูงขึ้น

### 1.4 แบบแผนที่มีผู้เสนอเพื่อแก้ปัญหาเมื่อนำแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกมาใช้ในระบบ CDMA ที่รองรับทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมกัน

ได้กล่าวในหัวข้อที่ 1.3 แล้วว่าแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้พิจารณาให้ลำดับความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูล จะทำให้ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงมีค่าสูงขึ้น ดังนั้น Hwa-Young Um และ Soon-Yong Lim [14] ได้เสนอแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ (Variable Rate based CAC) และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง (Power Control based CAC) ซึ่งทั้ง 2 แบบแผนใช้กลไกของจุดเริ่มเปลี่ยนที่กำหนดไว้ 2 ค่า เพื่อให้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมี QoS ตามที่กำหนด และเป็นการให้ลำดับความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูล รวมทั้งมีการปรับอัตราข้อมูลหรือควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูลซึ่งจะทำให้ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงลดลง อย่างไรก็ตามการปรับอัตราข้อมูล หรือควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูลเพียงอย่างเดียวเท่านั้น ไม่น่าจะทำให้ความน่าจะเป็นของ การบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงลดลงมากนัก เมื่อเทียบกับกรณีที่มีทั้งการปรับอัตราข้อมูล และควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูล หรือการปรับอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูล เมื่อมีการเพิ่ม

จุดเดิมเปลี่ยนเป็น 3 จุด ที่เสนอในวิทยานิพนธ์นี้ เนื่องจากการปรับหั้งอัตราข้อมูลและควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูล หรือการปรับอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูล เมื่อมีการเพิ่มจุดเดิมเปลี่ยนเป็น 3 จุด เป็นการให้ลำดับความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากขึ้น และลดลำดับความสำคัญของทรัพฟิกข้อมูลให้น้อยลงจากการปรับอัตราข้อมูลหรือควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูลเพียงอย่างเดียวเท่านั้น โดยทรัพฟิกข้อมูลจะมีทั้งอัตราข้อมูลและกำลังที่ลดลง หรืออัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลจะมีการปรับให้ลดลงหลายระดับมากขึ้นกว่าเดิม ซึ่งจะส่งผลให้แบบวิดท์ของระบบที่สามารถใช้สอยได้มีมากขึ้น จึงตอบรับการเรียกของทรัพฟิกเสียงได้มากขึ้น หรือมีค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงลดลงนั่นเอง

### 1.5 แนวคิดที่นำเสนอ

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้เสนอแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้และการควบคุมกำลัง และ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้ โดยมีการเพิ่มจุดเดิมเปลี่ยนเป็น 3 จุด

### 1.6 วัตถุประสงค์ของวิทยานิพนธ์

เพื่อปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่รับประกันคุณภาพของบริการ (QoS) ที่เข้ามาใหม่และยังคงทำให้ทรัพฟิกเสียงที่กำลังดำเนินอยู่ในระบบมีคุณภาพเช่นเดิมโดยการปรับอัตราข้อมูลและควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูล ซึ่งจะทำให้ความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียก (Blocking Probability) ของทรัพฟิกเสียงลดลงรวมทั้งต้องการให้เวลาการประมวลผลน้อยลงจากแบบแผนที่มีผู้เสนอไว้แล้ว

### 1.7 ขอบเขตของงานวิจัย

ในงานวิจัยนี้ผู้วิจัยจะปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกในระบบ CDMA ที่รองรับทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมกัน โดยจะใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้และการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้ โดยมีการเพิ่มจุดเดิมเปลี่ยนเป็น 3 จุด

พารามิเตอร์และสภาวะที่ใช้ในการจำลองแบบ ได้แก่

- สมมติให้การมาถึงของการเรียกของทรัพฟิกเสียงและทรัพฟิกข้อมูลมีการแจกแจงแบบปีวสซง (Poisson) และมีการแจกแจงของตำแหน่งแบบบูนิฟอร์ม (แบบคาร์ทีเซียน) ในพื้นที่ครอบคลุม
- เวลาคิดซองสัญญาณ (Holding time) มีการแจกแจงแบบเอ็กซ์โพเนนเชียล โดยมีค่าเฉลี่ยเท่ากับ 100 และ 200 วินาที สำหรับทรัพฟิกเสียงและทรัพฟิกข้อมูลตามลำดับ
- อัตราข้อมูลของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียง มีค่า 9.6 kbps
- อัตราข้อมูลของผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูล มีค่า 9.6, 4.8, 2.4, 1.2 kbps
- Voice Activity และ Data Activity มีค่า 0.375 และ 1 ตามลำดับ
- อัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่อปิตต่อความหนาแน่นスペกตรัมกำลังของสัญญาณรบกวนสำหรับการเรียกของทรัพฟิกเสียง ( $E_{b,v}/N_0$ ) มีค่า 7 dB
- อัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่อปิตต่อความหนาแน่นスペกตรัมกำลังของสัญญาณรบกวนสำหรับการเรียกของทรัพฟิกข้อมูล ( $E_{b,d}/N_0$ ) มีค่า 5, 10, 12 dB

### 1.8 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

สามารถปรับปรุงสมรรถนะระบบ CDMA ให้สูงขึ้นโดยการรับประกัน QoS ของการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่มีอยู่และที่เข้ามามาใหม่จากการใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่นำเสนอด้วยความสามารถนำแบบแผนที่เสนอไปประยุกต์ใช้ในระบบจริงได้ นอกจากนั้นยังเป็นแนวทางในการนำไปประยุกต์ใช้ในงานวิจัยอื่น ๆ ที่เกี่ยวข้องต่อไป

### 1.9 ขั้นตอนและวิธีดำเนินการ

- ศึกษาองค์ประกอบต่าง ๆ และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกของระบบเซลลูลาร์ CDMA ตามมาตรฐาน IS-95
- ศึกษาข้อดีและข้อเสียของแต่ละแบบแผนที่มีผู้เสนอไว้
- เขียนโปรแกรมเพื่อทดสอบแบบจำลองของระบบเซลลูลาร์ CDMA ตามมาตรฐาน IS-95 และแบบแผน CAC ใน [14] แล้วเก็บค่าทางสถิติเพื่อใช้อ้างอิงกับแบบแผนที่เสนอ
- เขียนโปรแกรมตามแบบแผนที่เสนอ
- ตรวจสอบและปรับปรุงแบบแผนที่เสนอ
- ประเมินและสรุปผลการวิจัย
- เขียนวิทยานิพนธ์ฉบับสมบูรณ์

## 1.10 ภาพรวมของวิทยานิพนธ์

สำหรับเนื้อหาของวิทยานิพนธ์ฉบับนี้แบ่งออกเป็น 5 บท คือ

บทที่ 1 บทนำ มีเนื้อหาเกี่ยวกับความเป็นมา ความรู้เบื้องต้นของระบบ CDMA ปัญหาที่เกิดขึ้นในการปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่นำมาใช้ในระบบที่รองรับโทรศัพท์เคลื่อนและข้อมูลรวมกัน แนวคิดในการแก้ปัญหา วัดถูประสงค์ ขอบเขตงานวิจัย ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ และสุดท้ายขั้นตอนวิธีการดำเนินการ

บทที่ 2 แบบจำลองระบบ อธิบายถึงความหมายศัพท์ที่เกี่ยวข้องในการจำลองแบบเพื่อให้สามารถทำความเข้าใจได้ง่ายและรวดเร็ว ผลกระทบของโทรศัพท์เคลื่อนที่มีต่อโทรศัพท์เคลื่อน ผลกระทบของโทรศัพท์เคลื่อนที่มีต่อโทรศัพท์เคลื่อน ผลกระทบของโทรศัพท์เคลื่อนที่มีต่อโทรศัพท์เคลื่อน ผลกระทบของโทรศัพท์เคลื่อนที่มีต่อโทรศัพท์เคลื่อน ผลกระทบของโทรศัพท์เคลื่อนที่มีต่อโทรศัพท์เคลื่อน การจำลองแบบ และสุดท้ายกล่าวถึงอัลกอริทึมการทำงานของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประกันได้ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และอัลกอริทึมการทำงานของการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก เพื่อนำมาใช้เปรียบเทียบกับแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่นำเสนอ

บทที่ 3 การปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก เนื้อหาในบทนี้จะกล่าวถึง เหตุผลพร้อมทั้งแนวคิดในการปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก

บทที่ 4 ผลการจำลองแบบ บทนี้แสดงถึงผลการวิจัยพร้อมทั้งการวิเคราะห์ผลที่ได้โดยเปรียบเทียบสมรรถนะด้วยค่าความน่าจะเป็นของการล็อกการเรียกของโทรศัพท์เคลื่อน, ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ, แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้โทรศัพท์เคลื่อนและข้อมูล และการประวิงของโทรศัพท์เคลื่อนข้อมูลของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประกันได้ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง อัลกอริทึมการทำงานของการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่นำเสนอทั้ง 2 แบบแผน

ในบทสุดท้าย บทที่ 5 บทสรุป ทำการสรุปผลการวิจัย ความชัดเจนของแบบแผนที่นำเสนอเมื่อนำไปประยุกต์ใช้ พร้อมทั้งข้อเสนอแนะสำหรับทำการวิจัยต่อไปในอนาคต

## บทที่ 2

### แบบจำลองระบบ

บทนี้อธิบายความหมายศัพท์ที่เกี่ยวข้องในการจำลองแบบเพื่อสามารถทำความเข้าใจได้ง่ายและรวดเร็วขึ้น และกล่าวถึงการจำลองแบบที่รองรับทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมกันของระบบ CDMA โดยจะพิจารณาผลกระบวนการของทรัพฟิกข้อมูลที่มีต่อทรัพฟิกเสียง และผลกระทบของทรัพฟิกเสียงที่มีต่อทรัพฟิกข้อมูล และอธิบายถึงอัลกอริทึมการทำงานของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบรค่าได้ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และอัลกอริทึมการทำงานของการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก เพื่อนำมาใช้เปรียบเทียบกับแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่นำเสนอ

#### 2.1 นิยามศัพท์ที่เกี่ยวข้อง

2.1.1 Voice Activity มีค่าเท่ากับ ช่วงเวลาที่มีการพูด / ช่วงเวลาที่พิจารณาทั้งหมด

2.1.2 Data Activity มีค่าเท่ากับ ช่วงเวลาที่มีการส่งข้อมูล / ช่วงเวลาที่พิจารณาทั้งหมด

2.1.3 ผู้ใช้ทรัพฟิกเสียง (Voice User) หมายถึง ผู้ใช้ที่ทำการส่งทรัพฟิกเสียงที่อัตราข้อมูล 9600 bps

2.1.4 ผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูล (Data User) หมายถึง ผู้ใช้ที่ทำการส่งทรัพฟิกข้อมูลที่อัตราข้อมูล 9600, 4800, 2400 หรือ 1200 bps

2.1.5 อัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่อบิตต่อความหนาแน่นスペกตรัมกำลังของสัญญาณรบกวนของทรัพฟิกเสียงและข้อมูล ( $\frac{E_b}{N_0}$ )  
โดยที่  $E_b$  คือ พลังงานเฉลี่ยต่อบิต  
 $N_0$  คือ ความหนาแน่นスペกตรัมกำลังของสัญญาณรบกวน

หมายเหตุ หลังจากนี้ในวิทยานิพนธ์ฉบับนี้จะเรียก  $\frac{E_b}{N_0}$  ว่ากำลังของทรัพฟิกเสียงและข้อมูล

2.1.6 ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียก (Blocking Probability) เกิดจากผู้ใช้โทรศัพท์เดี่ยงไม่มีช่องสัญญาณที่จะส่งโทรศัพท์

## 2.2 แบบจำลองระบบ

เนื่องจากระบบ CDMA ที่พิจารณาไม่สถานีเคลื่อนที่ (Mobile Station หรือ MS) เป็นจำนวนมากสื่อสารกับสถานีฐาน 1 สถานี โดยสถานีเคลื่อนที่สามารถต้องขอการเรียกที่เป็นโทรศัพท์เดี่ยงและข้อมูลซึ่งต้องการ QoS ที่ต่างกัน ด้วยเหตุนี้จึงต้องแสดงพลังงานเฉลี่ยต่อบิตของแต่ละบิตในแพ็คเกต (Packet) ด้วย  $E_{b,v}$  และ  $E_{b,d}$  สำหรับโทรศัพท์เดี่ยงและข้อมูลตามลำดับ เป็นผลให้ต้องศึกษาผลกระทบของโทรศัพท์เดี่ยงข้อมูลที่มีต่อโทรศัพท์เดี่ยง และผลกระทบของโทรศัพท์เดี่ยงที่มีต่อโทรศัพท์เดี่ยงข้อมูล [14]

### 2.2.1 ผลกระทบของโทรศัพท์เดี่ยงข้อมูลที่มีต่อโทรศัพท์เดี่ยง

เราจะพิจารณาค่าอัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่อบิตต่อความหนาแน่นสเปกตรัมกำลังของสัญญาณรบกวนรวมกับพลังงานของสัญญาณแทรกสอดสำหรับผู้ใช้ที่เป็นโทรศัพท์เดี่ยงที่พิจารณา โดยมีจำนวนผู้ใช้ที่เป็นโทรศัพท์เดี่ยงที่กำลังดำเนินอยู่ในระบบ เท่ากับ  $N_v$  และจำนวนผู้ใช้คนอื่นที่เป็นโทรศัพท์เดี่ยงที่มาแทรกสอด เท่ากับ  $N_d$  ดังนั้นกำลังที่รับได้ที่สถานีฐานทั้งหมด ( $C$ ) เป็นไปตามสมการที่ (2-1)

$$C = N_0 W + \sum_{i=1}^{N_v} V_i P_{v,i} + \sum_{i=1}^{N_d} E[R_{d,i}] P_{d,i} \quad (2-1)$$

เมื่อ  $W$  คือ แบบดิวิดท์

$N_0 W$  คือ กำลังสัญญาณรบกวนในแบบดิวิดท์  $W$

$V_i$  คือ Voice Activity ของผู้ใช้โทรศัพท์เดี่ยงคนที่  $i$

$P_{v,i}$  คือ กำลังที่รับได้ที่สถานีฐานจากผู้ใช้โทรศัพท์เดี่ยงคนที่  $i$

$P_{d,i}$  คือ กำลังที่รับได้ที่สถานีฐานจากผู้ใช้โทรศัพท์เดี่ยงคนที่  $i$

$R_{d,i}$  คือ อัตราข้อมูลของผู้ใช้โทรศัพท์เดี่ยงคนที่  $i$

$E[R_{d,i}]$  คือ ค่าเฉลี่ยของอัตราข้อมูลของผู้ใช้โทรศัพท์เดี่ยงคนที่  $i$

อัตราส่วนกำลังที่รับได้ต่อกำลังของสัญญาณรบกวน ( $Z$ ) มีค่าดังสมการที่ (2-2)

$$Z = \frac{C}{N_0 W} = 1 + \sum_{i=1}^{N_v} V_i \frac{P_{v,i}}{N_0 W} + \sum_{i=1}^{N_d} \frac{E[R_{d,i}] P_{d,i}}{N_0 W} \quad (2-2)$$

นอกเหนือจากนี้อัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่ออัตราส่วนพลังงานที่มีจานวนผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกเสียงที่พิจารณา สามารถหาได้จากสมการที่ (2-3)

$$\left( \frac{E_b}{N_0 + I_0} \right)_v = \frac{\frac{E_{b,v0}}{N_0}}{1 + \frac{1}{G_v} \sum_{i=1}^{N_v-1} \alpha_{v,i} \frac{E_{b,vi}}{N_0} + \frac{1}{G_d} \sum_{i=1}^{N_d} \alpha_{d,i} \frac{E_{b,di}}{N_0} + I_{\text{other-cell}}} \quad (2-3)$$

เมื่อ  $I_0$  คือ การแทรกสอดทั้งหมด

$I_{\text{other-cell}}$  คือ การแทรกสอดที่มาจากการเชลล์อื่น

$$G_v = W/E[R_v]$$

$$G_d = W/E[R_d]$$

$E_{b,v0}$  คือ พลังงานเฉลี่ยต่ออัตราส่วนผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกเสียงคนที่กำลังพิจารณา

$E_{b,vi}$  คือ พลังงานเฉลี่ยต่ออัตราส่วนผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกเสียงคนที่ i

$E_{b,di}$  คือ พลังงานเฉลี่ยต่ออัตราส่วนผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกข้อมูลคนที่ i

$\alpha_{v,i}$  คือ Voice Activity ของผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกเสียงคนที่ i

$\alpha_{d,i}$  คือ Data Activity ของผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกข้อมูลคนที่ i

สมมติให้มีการควบคุมกำลังอย่างสมบูรณ์ จึงสามารถลดจำนวน  $I_{\text{other-cell}}$  และทำให้ พลังงานเฉลี่ยต่ออัตราส่วนผู้ใช้แต่ละคนสำหรับทรัพฟิกแต่ละชนิดมีค่าเท่ากัน ทำให้สมการที่ (2-3) อยู่ในรูปสมการที่ (2-4)

$$\left( \frac{E_b}{N_0 + I_0} \right)_v = \frac{\frac{E_{b,v}}{N_0}}{1 + \frac{1}{G_v} \alpha_v \frac{E_{b,v}}{N_0} (N_v - 1) + \frac{1}{G_d} \alpha_d \frac{E_{b,d}}{N_0} N_d} \quad (2-4)$$

จากสมการที่ (2-4) สรุปได้ว่าผลกรบทบที่เกิดขึ้นเมื่อมีจำนวนผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกเสียงและ ข้อมูลที่กำลังดำเนินอยู่ในระบบมากขึ้น จะทำให้อัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่ออัตราส่วนพลังงานที่มีจานวนผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกเสียงที่พิจารณา มีค่าลดลง

## 2.2.2 ผลกระทบของทรัพฟิกเสียงที่มีต่อทรัพฟิกข้อมูล

เราจะพิจารณาค่าอัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่ออัตราส่วนพลังงานที่มีจานวนผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกข้อมูลที่พิจารณา โดยมีจำนวนผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกข้อมูลที่กำลังดำเนินอยู่ในระบบ เท่ากับ  $N_d$  และ

จำนวนผู้ใช้ค่อนอื่นที่เป็นทรัพฟิกเสียงที่มาแทรกสอด เท่ากับ  $N_v$  ดังนั้นกำลังที่รับได้ที่สถานีฐานทั้งหมด ( $C$ ) เป็นไปตามสมการที่ (2-5)

$$C = N_0 W + \sum_{i=1}^{N_v} V_i P_{v,i} + \sum_{i=1}^{N_d} E[R_{d,i}] P_{d,i} \quad (2-5)$$

อัตราส่วนกำลังที่รับได้ต่อกำลังของสัญญาณรบกวน ( $Z$ ) มีค่าดังสมการที่ (2-6)

$$Z = \frac{C}{N_0 W} = 1 + \sum_{i=1}^{N_v} V_i \frac{P_{v,i}}{N_0 W} + \sum_{i=1}^{N_d} \frac{E[R_{d,i}] P_{d,i}}{N_0 W} \quad (2-6)$$

นอกจากนี้อัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่อบิตต่อความหนาแน่นสเปกตรัมกำลังของสัญญาณรบกวนรวมกับพลังงานของสัญญาณแทรกสอดสำหรับผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกข้อมูลที่พิจารณา สามารถหาได้จากสมการที่ (2-7)

$$\left( \frac{E_b}{N_0 + I_0} \right)_d = \frac{\frac{E_{b,d0}}{N_0}}{1 + \frac{1}{G_v} \sum_{i=1}^{N_v} \alpha_{v,i} \frac{E_{b,v,i}}{N_0} + \frac{1}{G_d} \sum_{i=1}^{N_d-1} \alpha_{d,i} \frac{E_{b,d,i}}{N_0} + I_{\text{other-cell}}} \quad (2-7)$$

สมมติให้มีการควบคุมกำลังอย่างสมบูรณ์ จึงสามารถลดพจน์  $I_{\text{other-cell}}$  และทำให้พลังงานเฉลี่ยต่อบิตของผู้ใช้แต่ละคนสำหรับทรัพฟิกแต่ละชนิดมีค่าเท่ากัน ทำให้สมการที่ (2-7) อยู่ในรูปสมการที่ (2-8)

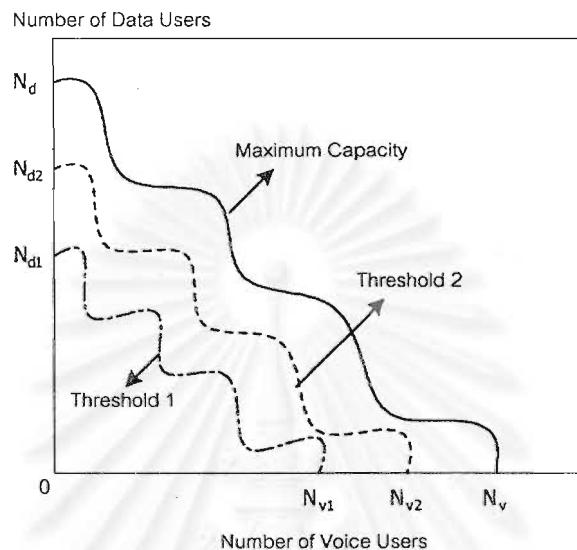
$$\left( \frac{E_b}{N_0 + I_0} \right)_d = \frac{\frac{E_{b,d}}{N_0}}{1 + \frac{1}{G_v} \alpha_v \frac{E_{b,v}}{N_0} N_v + \frac{1}{G_d} \alpha_d \frac{E_{b,d}}{N_0} (N_d - 1)} \quad (2-8)$$

จากสมการที่ (2-8) สรุปได้ว่าผลกระทบที่เกิดขึ้นเมื่อมีจำนวนผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่กำลังดำเนินอยู่ในระบบมากขึ้น จะทำให้อัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่อบิตต่อความหนาแน่นสเปกตรัมกำลังของสัญญาณรบกวนรวมกับพลังงานของสัญญาณแทรกสอดสำหรับผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกข้อมูลที่พิจารณาไม่ค่าลดลง

### 2.3 แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก (CAC) [14]

แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก [14] มีการตั้งจุดเริ่มเปลี่ยน (กำหนดเป็นเปอร์เซ็นต์ของค่าความจุที่มากที่สุดของระบบ) สำหรับทรัพฟิกเสียงและทรัพฟิกข้อมูลเพื่อให้ได้ค่า QoS ที่ต้องการตามชนิดของทรัพฟิก โดยจุดมุ่งหมายของจุดเริ่มเปลี่ยน คือเพื่อให้แนวโน้มผู้ใช้ในระบบมีค่า QoS ตามที่กำหนดและลดความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงซึ่งเป็นการให้ลำดับความสำคัญแก่การเรียกของทรัพฟิกเสียง คือเมื่อระบบเกินจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 (New-Call Threshold) จะอนุญาตให้การเรียกของทรัพฟิกเสียงเท่านั้นที่เข้าสู่ระบบ ส่วนการ

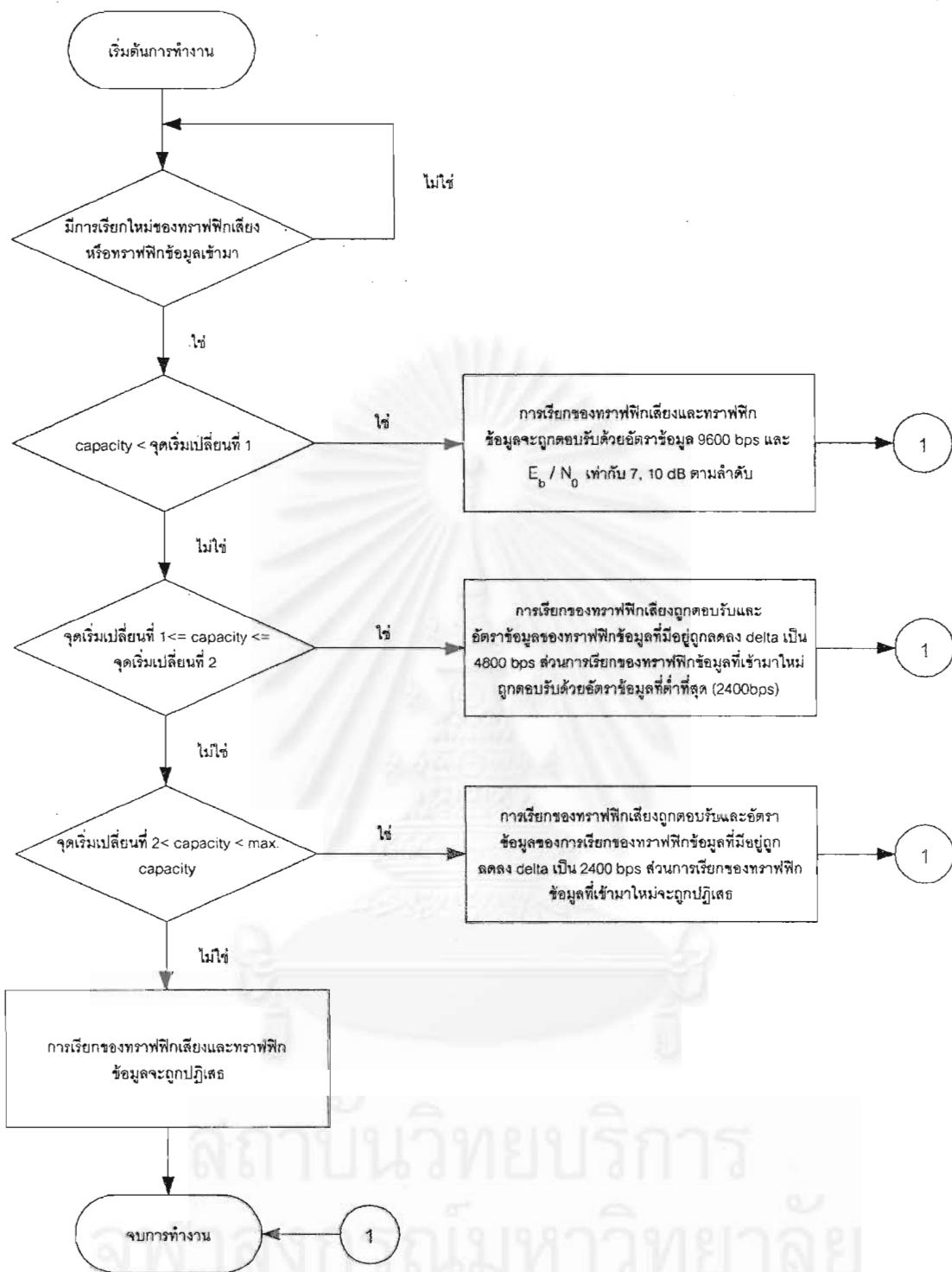
เรียกของ trafic ฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่จะถูกปฏิเสธ จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ถูกกำหนดตามคุณลักษณะของโครงข่ายนั้น ๆ โดยจะมีค่าไม่เกินความจุที่มากที่สุดของระบบ ดังแสดงในรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 ของแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก

### 2.3.1 แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปลี่ยนได้ (Variable Rate based CAC)

จุดมุ่งหมายของจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 คือเพื่อให้แน่ใจว่าผู้ใช้ trafic ฟิกเสียงในระบบมีค่า QoS ตามที่กำหนดโดยการลดอัตราข้อมูลของ trafic ฟิกข้อมูลเมื่อสถานะของระบบเกินจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และจุดมุ่งหมายของจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 คือลดความนำ้จะเป็นของกระบวนการล็อกการเรียกของ trafic ฟิกเสียง ซึ่งเป็นการให้ลำดับความสำคัญแก่การเรียกของ trafic ฟิกเสียงโดยปฏิเสธการเรียกของ trafic ฟิกข้อมูลเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม  
การทำงานของแบบแผนนี้สรุปได้ดังรูปที่ 2.2



รูปที่ 2.2 อัลกอริทึมการทำงานของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้

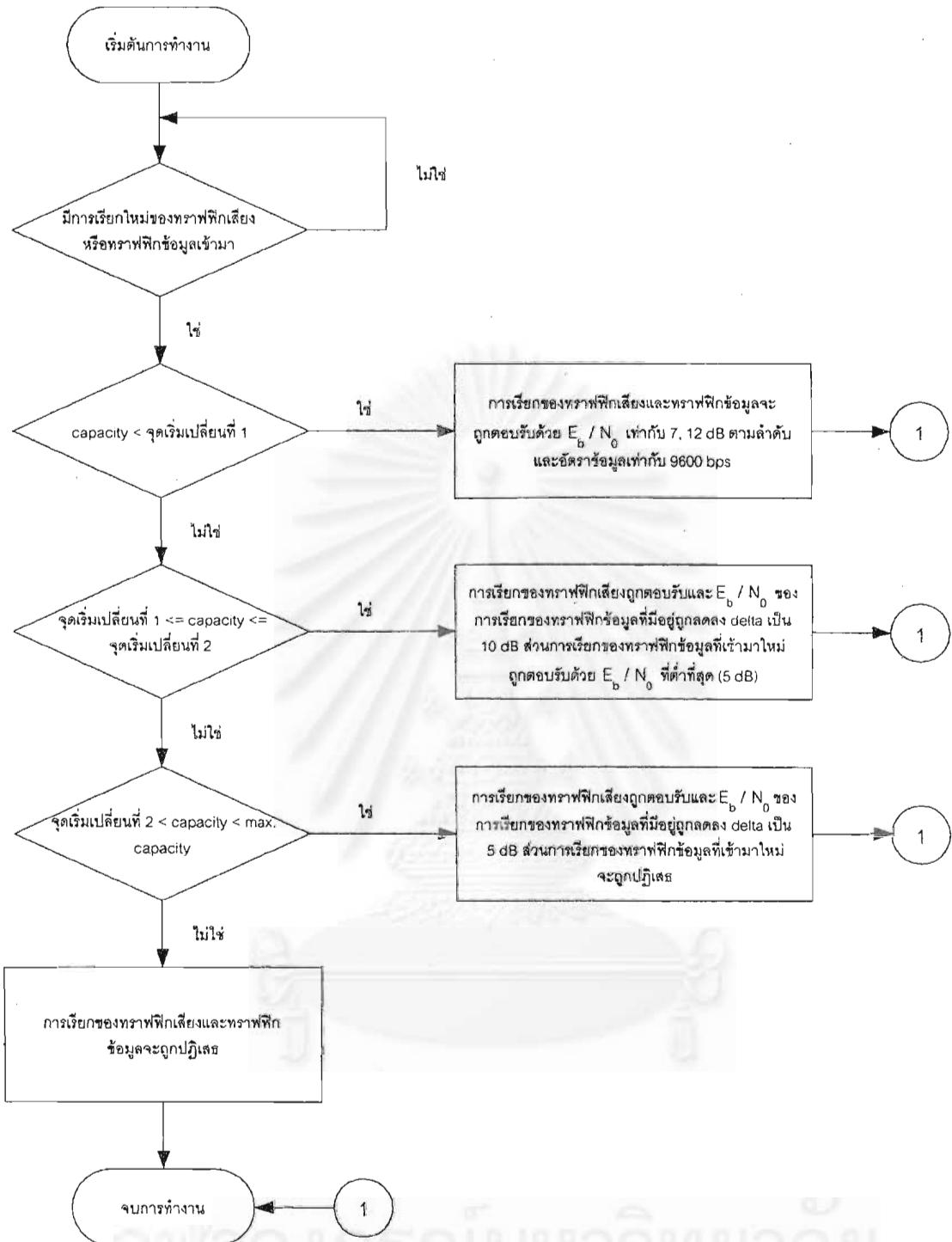
### 2.3.2 แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง (Power Control based CAC)

จุดมุ่งหมายของจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 คือเพื่อให้แน่ใจว่าสมรรถนะของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงในระบบมีค่า QoS ตามที่กำหนดโดยการลดกำลังของทรัพฟิกข้อมูล ( $E_{b,d}/N_0$ ) เมื่อสถานะของระบบเกินจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และจุดมุ่งหมายของจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 คือลดความนำ้จะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง ซึ่งเป็นการให้ลำดับความสำคัญแก่การเรียกของทรัพฟิกเสียงโดยปฏิเสธการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม

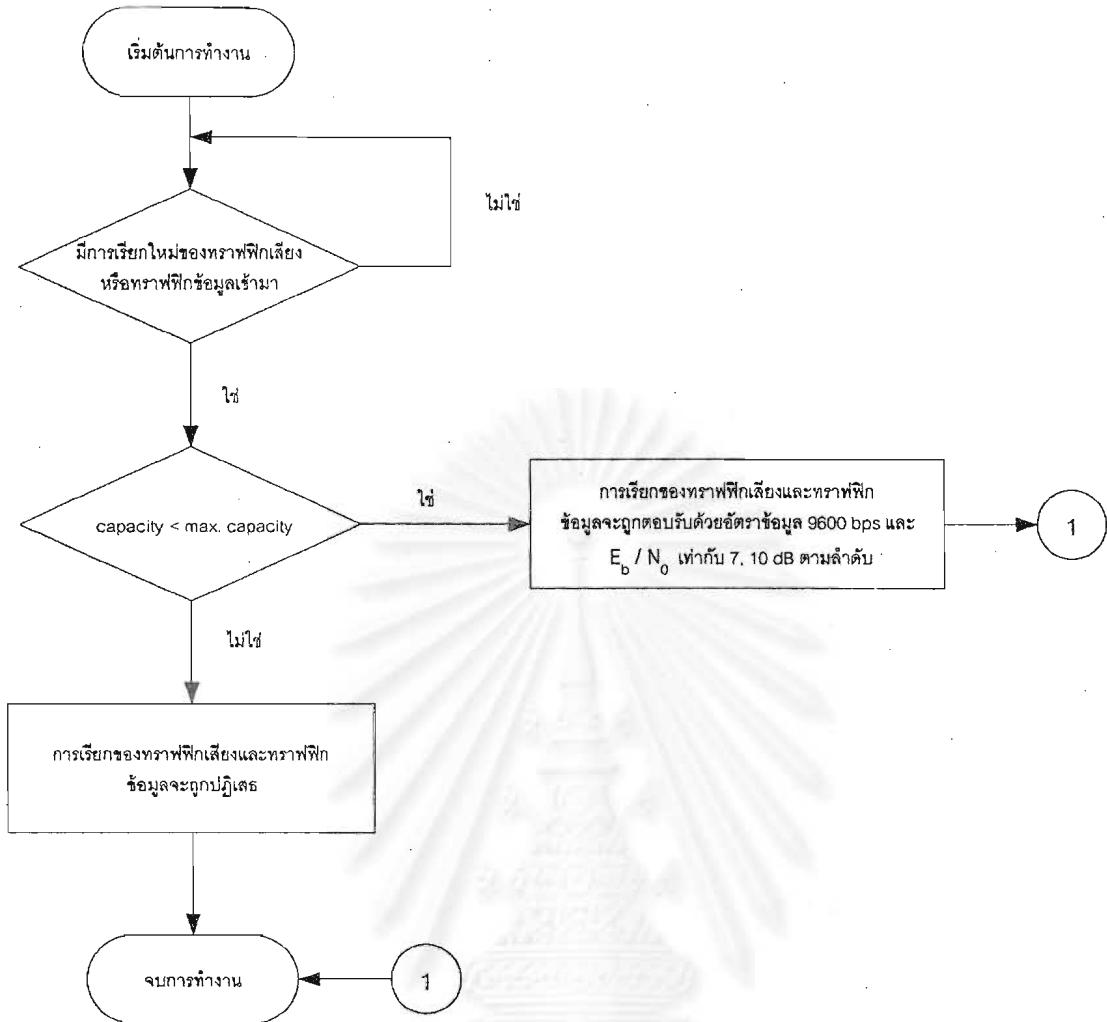
การทำงานของแบบแผนนี้สามารถสรุปได้ดังรูปที่ 2.3

### 2.4 การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก

การทำงานของการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกสามารถสรุปได้ดังรูปที่ 2.4



รูปที่ 2.3 อัลกอริทึมการทำงานของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง



รูปที่ 2.4 อัลกอริทึมการทำงานของการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับ การเรียก

### บทที่ 3

#### การปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก

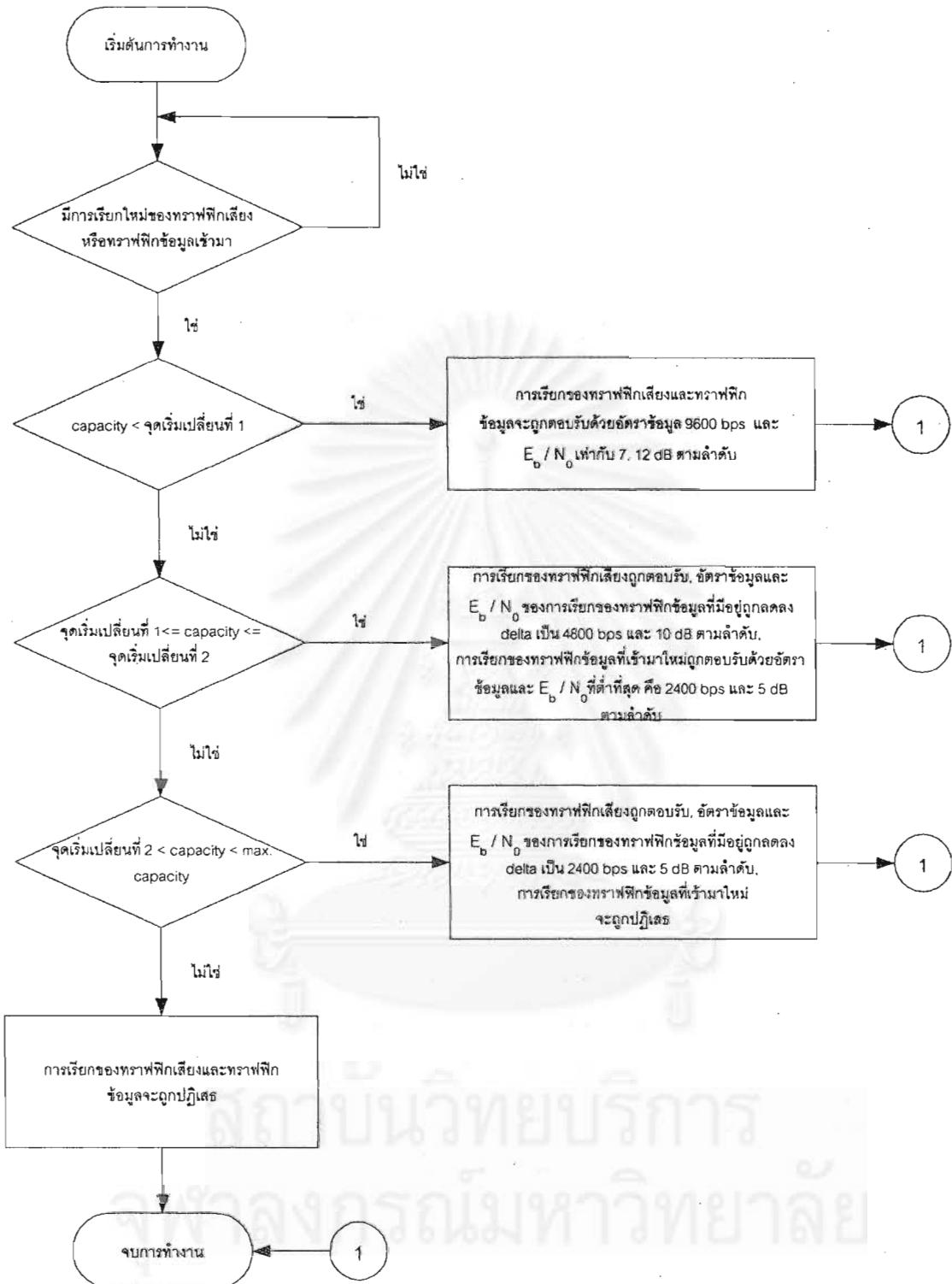
เนื้อหาในบทนี้กล่าวถึงแบบแผนที่นำเสนอ 2 แบบแผนด้วยกัน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด

##### 3.1 แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง

จุดมุ่งหมายของจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 คือเพื่อให้แน่ใจว่าผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงในระบบมีค่า QoS ตามที่กำหนดโดยการลดอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูลเมื่อสถานะของระบบเกินจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และจุดมุ่งหมายของจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 คือลดความนำ้จะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงซึ่งเป็นการให้ลำดับความสำคัญแก่การเรียกของทรัพฟิกเสียงโดยปฏิเสธการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม CAC แบบแผนนี้เป็นอัลกอริทึม Non-Interactive, Non-Distributed และ Non-Predictive ซึ่งจะใช้เวลาประมวลผลน้อยกว่าอัลกอริทึม Interactive, Distributed และ Predictive ในแบบแผนที่มีผู้เสนอไว้แล้ว รวมทั้งมีการทำงานที่ไม่ซับซ้อน

เหตุผลที่เสนอแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง เนื่องจากคาดว่าจะทำให้ค่าความนำ้จะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงลดลงจากแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง ทั้งนี้เนื่องมาจากการได้มีการให้ลำดับความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากขึ้น และลดลำดับความสำคัญของทรัพฟิกข้อมูลให้น้อยลงจากการปรับอัตราข้อมูลหรือควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูลเพียงอย่างเดียวเท่านั้น โดยทรัพฟิกข้อมูลจะมีการปรับทั้งอัตราข้อมูลและกำลังให้ลดลง ซึ่งจะทำให้ความจุของระบบรองรับการเรียกได้มากขึ้น เนื่องจากมีแบบดีวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้มากขึ้น จึงจะส่งผลให้ค่าความนำ้จะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงลดลง

การทำงานของแบบแผนนี้สรุปได้ดังรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 อัลกอริทึมการทำงานของแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้  
และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1))

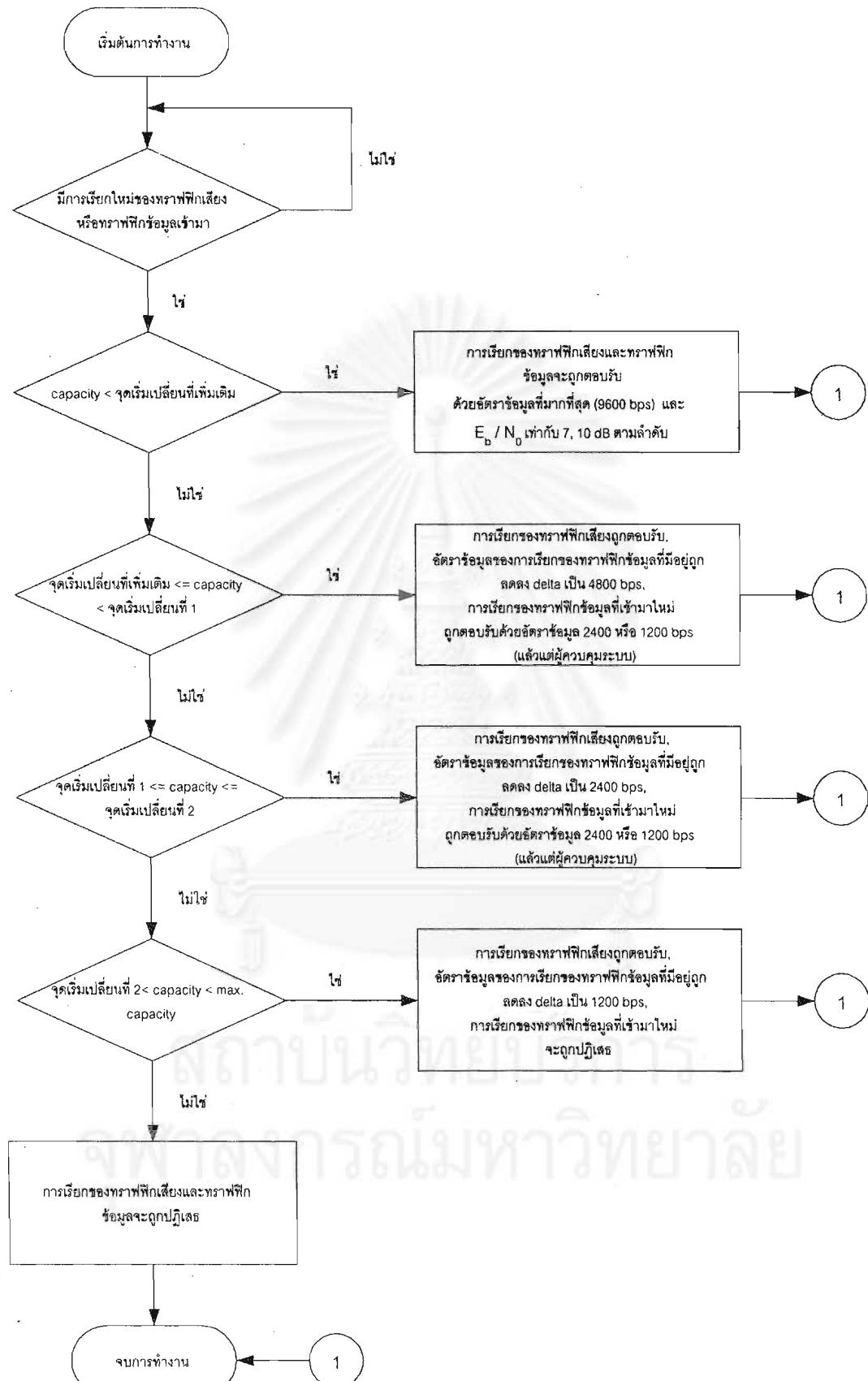
### 3.2 แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด

จุดมุ่งหมายของจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม (สามารถแปรค่าเพื่อหาจุดเริ่มเปลี่ยนที่เหมาะสมที่สุดในช่วง 0-79%) คือเพื่อให้ความนำจะเป็นของ การบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่เข้ามาใหม่มีค่าลดลงโดยการลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลเมื่อสถานะของระบบเกินค่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม และจุดมุ่งหมายของจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 คือเพื่อให้แน่ใจว่าผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงในระบบมีค่า QoS ตามที่กำหนดโดยการลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลเมื่อสถานะของระบบเกินค่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 ส่วนจุดมุ่งหมายของจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 คือลดความนำจะเป็นของ การบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง ซึ่งเป็นการให้ลดดับความสำคัญแก่การเรียกของทรัพฟิกเสียงโดยปฏิเสธการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม CAC แบบแผนนี้เป็นอัลกอริทึม Non-Interactive, Non-Distributed และ Non-Predictive ซึ่งจะใช้เวลาประมวลผลน้อยกว่า อัลกอริทึม Interactive, Distributed และ Predictive ในแบบแผนที่มีผู้เสนอไว้แล้ว รวมทั้งมีการทำงานที่ไม่ซับซ้อน

เหตุผลที่เสนอแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด เนื่องจากคาดว่าจะทำให้ความนำจะเป็นของ การบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงลดลงจากแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ ทั้งนี้ เนื่องมาจากแบบแผนที่เสนอ มีการลดอัตราข้อมูลของการเรียกของทรัพฟิกข้อมูล 3 ขั้น คือ จาก 9600 เป็น 4800, 4800 เป็น 2400 และ 2400 เป็น 1200 bps ตามลำดับ ทำให้เบนดิวิดท์ของระบบที่สามารถใช้สอยได้มีมากกว่ากรณีของการใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ ซึ่งมีการลดอัตราข้อมูลเพียง 2 ขั้น คือ จาก 9600 เป็น 4800 และ 4800 เป็น 2400 bps ตามลำดับ เพราะในแบบแผนที่เสนอ ทรัพฟิกข้อมูลจะใช้เบนดิวิดท์ของระบบน้อยลง ล่งผลให้เบนดิวิดท์ของระบบที่สามารถใช้สอยได้มีมากกว่า จึงทำให้การเรียกของทรัพฟิกเสียงมีค่าความนำจะเป็นของ การบล็อกการเรียกที่ต่ำกว่าเดิม

#### การทำงานของแบบแผนนี้สรุปได้ดังรูปที่ 3.2

ในรูปที่ 3.2 เมื่อความจุของระบบมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม แต่น้อยกว่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่จะถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 หรือ 1200 bps เพียงค่าใดค่านึงแล้วแต่ผู้ควบคุมระบบ และเมื่อความจุของระบบมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 แต่น้อยกว่าหรือเท่ากับจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่จะถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูลค่าเดียวกับค่าข้างต้นที่ผู้ควบคุมระบบได้เลือกไว้



รูปที่ 3.2 อัลกอริทึมการทำงานของแบบแผน CAC ที่ตั้งข้อบันพันฐานของอัตราเริ่มต้นที่แบร์ค่าได้โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2))

## บทที่ 4

### ผลการจำลองแบบ

บทนี้แบ่งออกเป็นหัวข้อใหญ่ 3 หัวข้อ คือ หัวข้อแรก อธิบายพารามิเตอร์ต่าง ๆ ที่ใช้ในการจำลองแบบ หัวข้อที่สองกล่าวถึงสมมติฐานที่ใช้ในการจำลองแบบสำหรับวิทยานิพนธ์ และหัวข้อสุดท้ายเปรียบเทียบผลของความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียก (Blocking Probability) กับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่percataได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ (Channel Usage Efficiency) ซึ่งพิจารณาจากจำนวนผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมทั้งหมดที่ระบบสามารถรองรับได้ แบบดีวิดที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูล และการประวิง (Delay) ของทรัพฟิกข้อมูล โดยเทียบกับความเข้มของทรัพฟิกของผู้ใช้เสียงและข้อมูลรวมกัน (พิจารณาเป็นเอกอร์แลง (Erlang) ของทรัพฟิกของผู้ใช้เสียงและข้อมูลรวมกัน) พร้อมทั้งวิเคราะห์และสรุปผลในแต่ละการจำลองแบบ

#### 4.1 พารามิเตอร์ที่ใช้ในการจำลองแบบแต่ละกรณี

4.1.1 อัตราส่วนพลังงานเฉลี่ยต่อปิตต่อความหนาแน่นสเปกตรัมกำลังของสัญญาณรับกวนสำหรับการเรียกของทรัพฟิกเสียงและทรัพฟิกข้อมูล ( $E_{b,v}/N_0$ ) และ ( $E_{b,d}/N_0$ )

สำหรับค่า  $\frac{E_b}{N_o}$  ที่ใช้ในการจำลองแบบ หมายถึง ค่า  $\frac{E_b}{N_o + I_o}$  เพราะสัญญาณแทรกสอดที่พิจารณาเกิดจากผู้ใช้ที่เป็นทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่อยู่ในเซลล์เท่านั้น ในวิทยานิพนธ์จะเรียก  $\frac{E_b}{N_0}$  ว่ากำลังของทรัพฟิกเสียงและข้อมูล ซึ่งมีนิยามดังสมการที่ (4-1) และ (4-2) ตามลำดับ

$$\left( \frac{E_b}{N_0 + I_o} \right)_v = \frac{\frac{E_{b,v}}{N_0}}{1 + \frac{1}{G_v} \alpha_v \frac{E_{b,v}}{N_0} (N_v - 1) + \frac{1}{G_d} \alpha_d \frac{E_{b,d}}{N_0} N_d} \quad (4-1)$$

$$\left( \frac{E_b}{N_0 + I_0} \right)_d = \frac{\frac{E_{b,d}}{N_0}}{1 + \frac{1}{G_v} \alpha_v \frac{E_{b,v}}{N_0} N_v + \frac{1}{G_d} \alpha_d \frac{E_{b,d}}{N_0} (N_d - 1)} \quad (4-2)$$

การจำลองแบบในวิทยานิพนธ์นี้ ได้สมมติให้การควบคุมกำลัง (Power Control) เป็นแบบสมบูรณ์ เพราะฉะนั้น  $E_b/N_0$  มีค่าไม่เปลี่ยนแปลง จึงไม่ได้มีการแสดงการเบริญบเที่ยบในผลการจำลองแบบ

#### 4.1.2 ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียก (Blocking Probability)

โดยทั่วไปค่าที่ใช้ประเมินสมรรถนะของแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่พิจารณา คือ ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียก ซึ่งเกิดจากผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงไม่มีช่องสัญญาณที่จะส่งทรัพฟิก

#### 4.1.3 ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ (Channel Usage Efficiency)

พิจารณาจากจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมทั้งหมดที่ระบบสามารถรองรับได้

#### 4.1.4 แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูล

พิจารณาจากแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมทั้งหมด

#### 4.1.5 การประวิง (Delay) ของทรัพฟิกข้อมูล

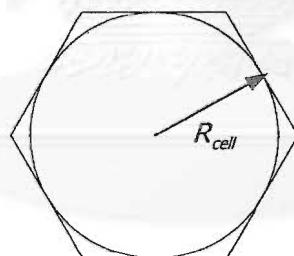
พิจารณาจากเวลาที่ทรัพฟิกข้อมูลทั้งหมดต้องใช้เพิ่มขึ้นจากการนีส่งด้วยอัตราข้อมูล 9600 bps โดยการคำนวนจะพิจารณาปริมาณทรัพฟิกข้อมูลทั้งหมดหักออกด้วยปริมาณทรัพฟิกข้อมูลที่ส่งได้ (อัตราข้อมูล x เวลา 1 รอบ) ในแต่ละรอบของการประมวลผลในการจำลองแบบ (ซึ่งห่างระหว่างการเรียกที่เข้ามาใหม่) และทำการบวกเวลาทั้งหมดที่ทรัพฟิกข้อมูลนั้นใช้ในการส่ง ลบกับเวลาที่ใช้ในการส่งปริมาณทรัพฟิกข้อมูลทั้งหมดด้วยอัตราข้อมูล 9600 bps ของผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลทั้งหมด แล้วนำมาหาค่าเฉลี่ยของผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลทั้งหมดก็จะได้การประวิงของทรัพฟิกข้อมูล

## 4.2 สมมติฐานในการจำลองแบบ

ขอบเขตของการจำลองแบบในวิทยานิพนธ์นี้ พิจารณาให้พื้นที่ครอบคลุมที่ใช้มีสถานีฐานแบบรอบทิศทาง (Omni-Directional BS) จำนวน 1 สถานี ที่มีรัศมีของเซลล์ ( $R_{cell}$ ) เท่ากับ 3000 เมตร ดังแสดงในรูปที่ 4.1 สมมติให้

1. จำนวนช่องสัญญาณทรัฟฟิกมี 70 ช่องต่อเซลล์
2. การควบคุมกำลัง (Power Control) เป็นแบบสมมูลรัน
3. ไม่คิดเพดดิงแบบเรย์ลี (Rayleigh Fading)
4. ความจุช่องสัญญาณมีค่า 1.25 Mbps
5. จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 (จุดเริ่มต้นของการควบคุมการตอบรับการเรียก) มีค่า 80%
6. จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 (จุดเริ่มต้นอันดับที่ 2 ของการควบคุมการตอบรับการเรียก) มีค่า 90%
7.  $\Delta$  (แฟกเตอร์การลด) มีค่า 50%
8. จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม จะประค่าเพื่อหาจุดเริ่มเปลี่ยนที่เหมาะสมที่สุด ในช่วง 0-79%

การสมมติข้างต้นเนื่องจากต้องการประเมินสมรรถนะของแบบแผนที่เสนอโดยตรง ไม่มีผลกระทบจากการควบคุมกำลังและเพดดิงแบบเรย์ลี



รูปที่ 4.1 แบบจำลองของสถานีฐานจำนวน 1 สถานี

### แบบจำลองการแพร่กระจายสัญญาณ (Propagation model)

เมื่อสถานีเคลื่อนที่อยู่ห่างจาก BS เป็นระยะทาง  $r$  เมตร การลดthonในวิถี  $\alpha$  คำนวนได้จากสมการที่ (4-3) [10]

$$\alpha(r, \varsigma) = r^{-\mu} 10^{\varsigma/10} \quad (4-3)$$

โดยที่  $\varsigma$  เป็นการลดthonเนื่องจากการบัง (shadowing) มีหน่วยเป็นเดซิเบล ที่มีค่าเฉลี่ยเป็นศูนย์และส่วนเบี่ยงเบนมาตรฐาน ( $\sigma$ ) เท่ากับ 8 เดซิเบล และ  $\mu$  เป็น Path Loss Exponent มีค่าเท่ากับ 4 ในสภาวะแวดล้อมที่เป็น Suburban

#### 4.3 ผลการจำลองแบบ

4.3.1 แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1))

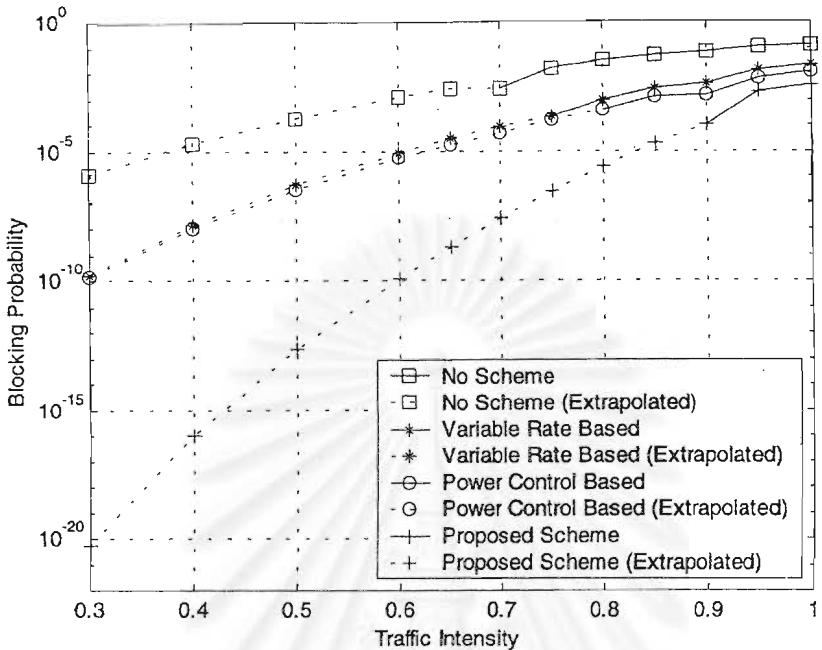
4.3.1.1 ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ

รูปที่ 4.2 แสดงค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน ดีอ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) ผลที่ได้พบว่าแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1) มีค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ ต่ำกว่าการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก เนื่องจากการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก ไม่ได้พิจารณาให้คำนึงถึงความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูล ในขณะที่แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลังและแบบแผนที่เสนอ (1) ซึ่งทั้ง 3 แบบแผนนี้ใช้กลไกของจุดเริ่มเปลี่ยนที่กำหนดไว้ 2 ค่า เพื่อให้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมี QoS ตามที่กำหนด และเป็นการให้คำนึงถึงความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูล โดยแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้ และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง จะมีการปรับอัตราข้อมูลหรือควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูลตามลำดับ ซึ่งจะทำให้ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงลดลง อย่างไรก็ตามแบบแผนที่เสนอ (1) มีค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงต่ำที่สุด เนื่องจากมีการให้คำนึงถึงความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากขึ้น และลดลงความสำคัญของทรัพฟิกข้อมูลให้น้อยลงจากการปรับอัตราข้อมูลหรือควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูลเพียงอย่างใดอย่างหนึ่ง โดยทรัพฟิกข้อมูลจะมีการปรับทั้งอัตราข้อมูลและกำลังให้ลดลง ซึ่งจะทำให้ความจุของระบบรองรับการเรียกได้มากขึ้น เนื่องจากมีแบบแผนดีอที่สามารถใช้สอยได้มากขึ้น ผลกระทบให้ค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงลดต่ำลง

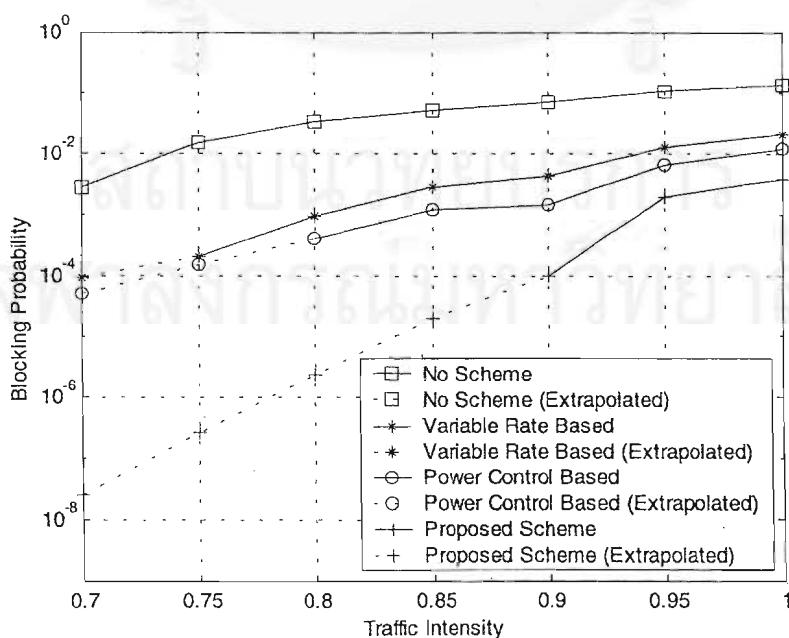
จากรูปที่ 4.2 กราฟส่วนที่เป็นสันประได้จากรีกีการ Extrapolation เพาะการจำลองแบบจะใช้เวลาที่นานมาก

รูปที่ 4.3 พิจารณากรณีที่ความเข้มทรัพฟิกสูง ๆ พบร่วมแบบแผนที่เสนอ (1) มีค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงต่ำกว่าแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของ

อัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได้ และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลังเกือบ 10 เท่า และต่ำกว่าการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกเกือบ 100 เท่า



รูปที่ 4.2 ค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลังที่แบร์ค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1)



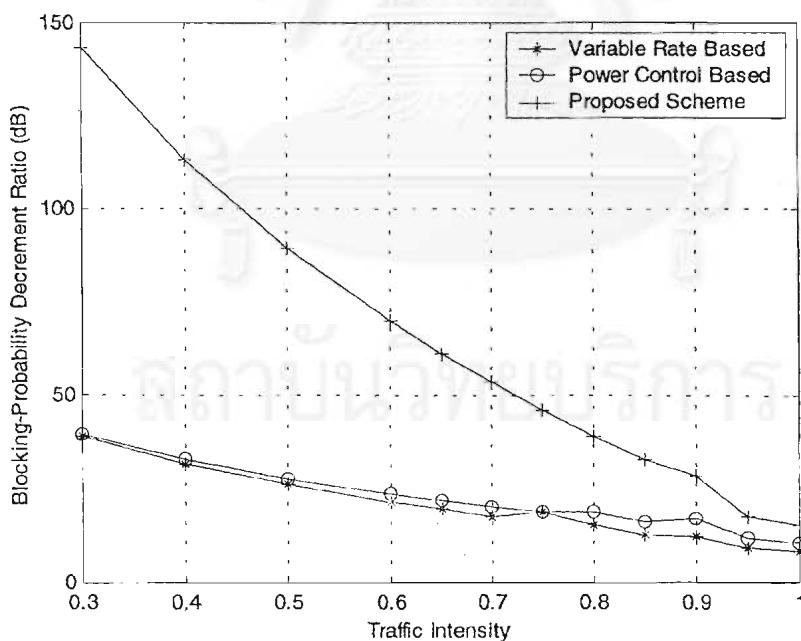
รูปที่ 4.3 ส่วนขยายในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.7-1 ของกราฟรูปที่ 4.2

#### 4.3.1.1.1 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ

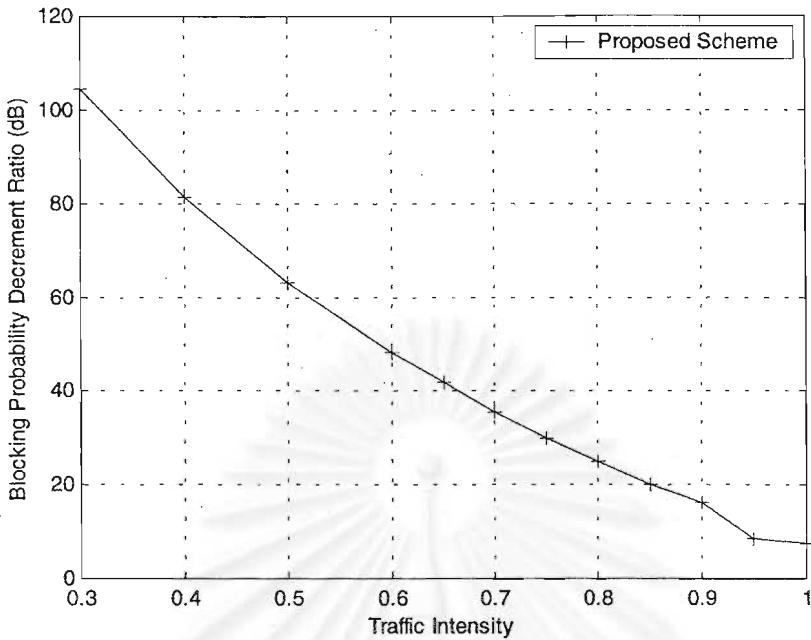
จากการจำลองแบบกรณีที่วัดค่าความนำจะเป็นของกราบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน สามารถวิเคราะห์อัตราส่วนการลดลงของค่าความนำจะเป็นของกราบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงเมื่อใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก ดังรูปที่ 4.4 และแบบแผนที่เสนอ (1) เทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ และเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง ดังรูปที่ 4.5 และ 4.6 ตามลำดับ ซึ่งพบว่าแบบแผนที่เสนอ (1) ให้อัตราส่วนการลดลงของค่าความนำจะเป็นของกราบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงมากที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ ตามลำดับ

อัตราส่วนการลดลงของค่าความนำจะเป็นของกราบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง คำนวณได้จาก

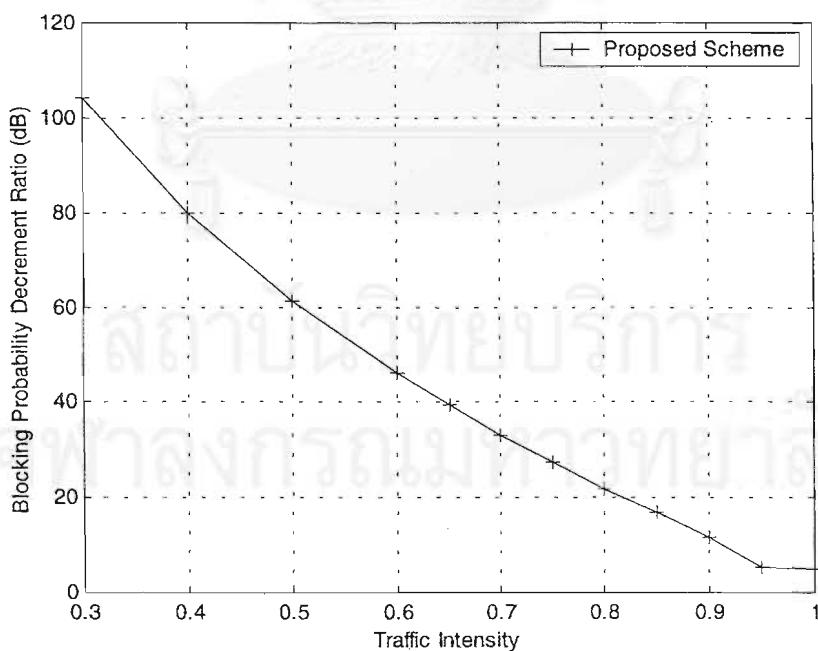
$$10^{\log} (\text{ความนำจะเป็นของกราบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงของแบบแผนที่พิจารณา} / \text{ความนำจะเป็นของกราบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงของแบบแผนที่จะเปรียบเทียบด้วย})$$



รูปที่ 4.4 อัตราส่วนการลดลงของค่าความนำจะเป็นของกราบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง เมื่อใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกแบบต่าง ๆ โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก



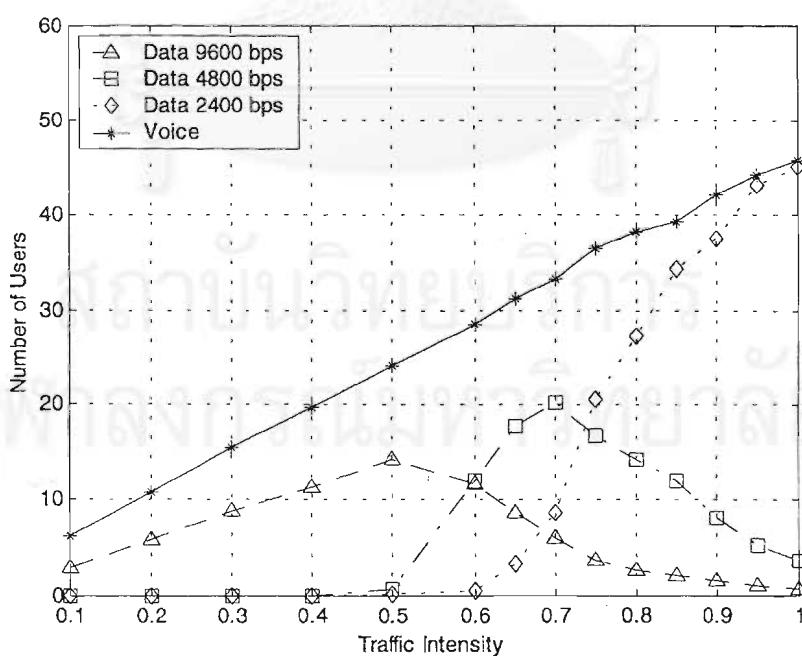
รูปที่ 4.5 อัตราส่วนการลดลงของค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของ traffffic เสียงเมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได้



รูปที่ 4.6 อัตราส่วนการลดลงของค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของ traffffic เสียงเมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง

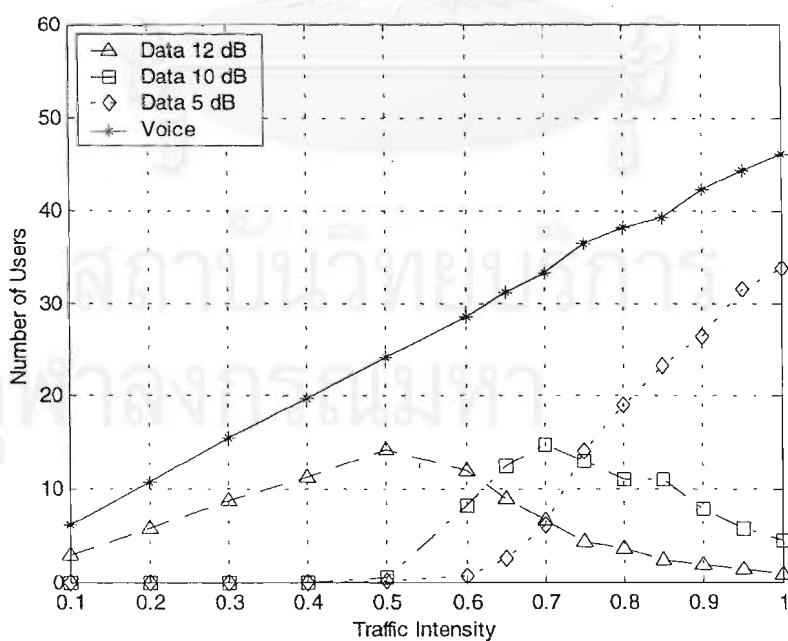
#### 4.3.1.2 ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ (Channel Usage Efficiency)

รูปที่ 4.7 แสดงจำนวนผู้ใช้рафฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มрафฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เท่ากัน โดยการเรียกของрафฟิกเสียงและราฟฟิกข้อมูลมีกำลังเท่ากับ 7 และ 10 dB ตามลำดับ จากรูป พบว่าในช่วงความเข้มราฟฟิก 0.1-0.5 ความจุของระบบน้อยกว่า 80% ของความจุที่มากที่สุด ทำให้จำนวนผู้ใช้ราฟฟิกเสียง และจำนวนผู้ใช้ราฟฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 9600 bps ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น ส่วนในช่วงความเข้มราฟฟิก 0.5-0.7 ความจุของระบบมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับ 80% และน้อยกว่าหรือเท่ากับ 90% ของความจุที่มากที่สุด จำนวนผู้ใช้ราฟฟิกเสียงยังค่อย ๆ เพิ่มขึ้น ส่วนจำนวนผู้ใช้ราฟฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 9600 bps ค่อย ๆ ลดลง และจำนวนผู้ใช้ราฟฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 4800 bps ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น เนื่องจากอัตราข้อมูลของราฟฟิกข้อมูลที่มีอยู่ถูกลดลงจาก 9600 เป็น 4800 bps และที่ความเข้มราฟฟิกเท่ากับ 0.6 จำนวนผู้ใช้ราฟฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 2400 bps ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น เนื่องจากการเรียกของราฟฟิกที่เข้ามาใหม่จะถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูลที่ต่ำที่สุด คือ 2400 bps ส่วนในช่วงความเข้มราฟฟิก 0.7-1 ความจุของระบบมีค่ามากกว่า 90% ของความจุที่มากที่สุด จำนวนผู้ใช้ราฟฟิกเสียงยังค่อย ๆ เพิ่มขึ้น ส่วนจำนวนผู้ใช้ราฟฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 4800 bps ค่อย ๆ ลดลง และจำนวนผู้ใช้ราฟฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 2400 bps ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น เนื่องจากอัตราข้อมูลของราฟฟิกข้อมูลที่มีอยู่ถูกลดลงจาก 4800 เป็น 2400 bps



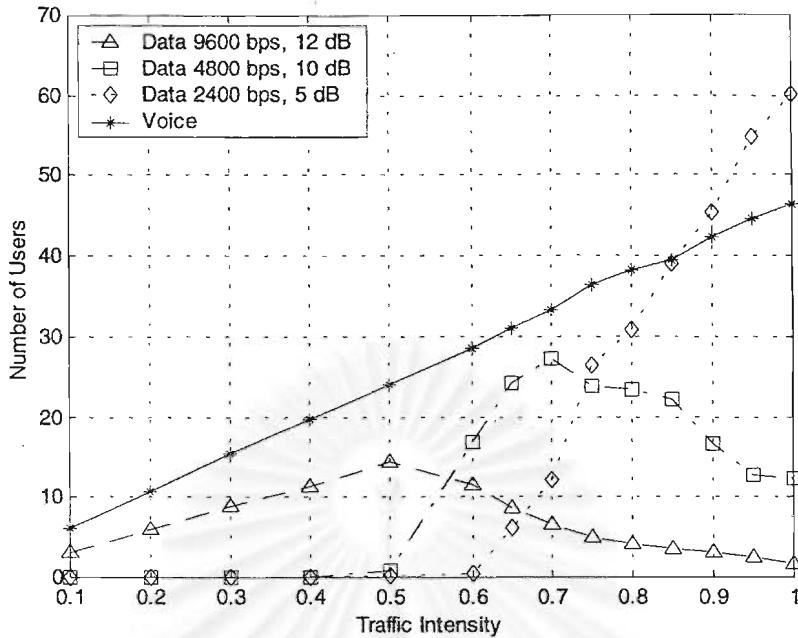
รูปที่ 4.7 จำนวนผู้ใช้ราฟฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มราฟฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เท่ากัน ได้

รูปที่ 4.8 แสดงจำนวนผู้ใช้рафฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มрафฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง โดยการเรียกของrafฟิกเสียงและrafฟิกข้อมูลมีอัตราข้อมูลเท่ากับ 9600 bps และกำลังมีค่า 7 dB สำหรับการเรียกของrafฟิกเสียง และ 5, 10 และ 12 dB สำหรับการเรียกของrafฟิกข้อมูล จากรูป พบว่าในช่วงความเข้มrafฟิก 0.1-0.5 ความจุของระบบน้อยกว่า 80% ของความจุที่มากที่สุด ทำให้จำนวนผู้ใช้rafฟิกเสียง และจำนวนผู้ใช้rafฟิกข้อมูลที่มีกำลังเท่ากับ 12 dB ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น ส่วนในช่วงความเข้มrafฟิก 0.5-0.7 ความจุของระบบมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับ 80% และน้อยกว่าหรือเท่ากับ 90% ของความจุที่มากที่สุด จำนวนผู้ใช้rafฟิกเสียงยังค่อย ๆ เพิ่มขึ้น ส่วนจำนวนผู้ใช้rafฟิกข้อมูลที่มีกำลังเท่ากับ 12 dB ค่อย ๆ ลดลง และจำนวนผู้ใช้rafฟิกข้อมูลที่มีกำลังเท่ากับ 10 dB ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น เนื่องจากกำลังของrafฟิกข้อมูลที่มีอยู่ถูกลดลงจาก 12 เป็น 10 dB และที่ความเข้มrafฟิกเท่ากับ 0.6 จำนวนผู้ใช้rafฟิกข้อมูลที่มีกำลังเท่ากับ 5 dB ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น เนื่องจากการเรียกของrafฟิกที่เข้ามาใหม่จะถูกตอบรับด้วยกำลังที่ต่ำที่สุด คือ 5 dB ส่วนในช่วงความเข้มrafฟิก 0.7-1 ความจุของระบบมีค่ามากกว่า 90% ของความจุที่มากที่สุด จำนวนผู้ใช้rafฟิกเสียงยังค่อย ๆ เพิ่มขึ้น ส่วนจำนวนผู้ใช้rafฟิกข้อมูลที่มีกำลังเท่ากับ 10 dB ค่อย ๆ ลดลง และจำนวนผู้ใช้rafฟิกข้อมูลที่มีกำลังเท่ากับ 5 dB ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น เนื่องจากกำลังของrafฟิกข้อมูลที่มีอยู่ถูกลดลงจาก 10 เป็น 5 dB



รูปที่ 4.8 จำนวนผู้ใช้rafฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มrafฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง

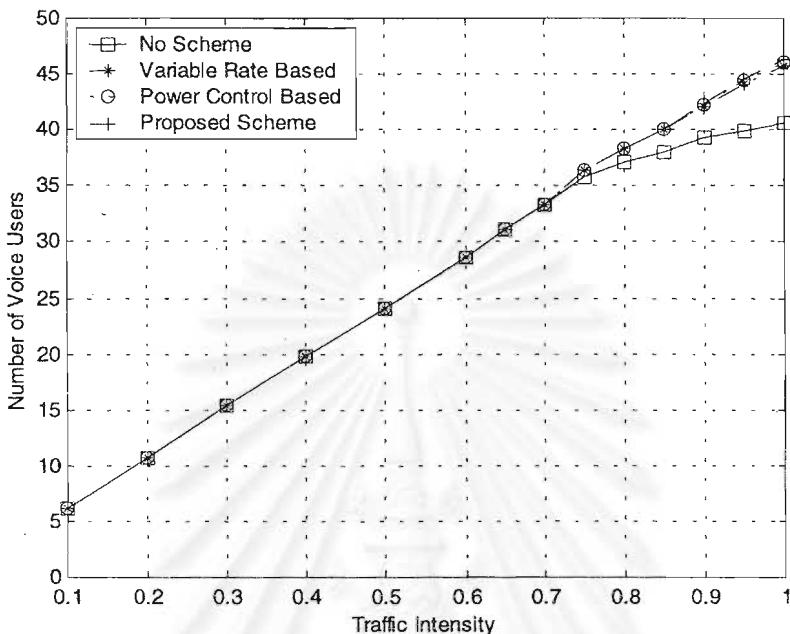
รูปที่ 4.9 แสดงจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค้าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) โดยการเรียกของทรัพฟิกเสียงมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 9600 bps และกำลังมีค่า 7 dB ส่วนการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 9600, 4800 และ 2400 bps และกำลังมีค่า 12, 10 และ 5 dB จากวุ่น พบร่วมในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.1-0.5 ความจุของระบบน้อยกว่า 80% ของความจุที่มากที่สุด ทำให้จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 9600 bps และกำลังเท่ากับ 12 dB ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น ส่วนในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.5-0.7 ความจุของระบบมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับ 80% และน้อยกว่าหรือเท่ากับ 90% ของความจุที่มากที่สุด จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงยังค่อย ๆ เพิ่มขึ้น ส่วนจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 9600 bps และกำลังเท่ากับ 12 dB ค่อย ๆ ลดลง และจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 4800 bps และกำลังเท่ากับ 10 dB ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น เนื่องจากอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูลที่มีอยู่ถูกลดลงจาก 9600 เป็น 4800 bps และ 12 เป็น 10 dB ตามลำดับ และที่ความเข้มทรัพฟิกเท่ากับ 0.6 จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 2400 bps และกำลังเท่ากับ 5 dB ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น เนื่องจากการเรียกของทรัพฟิกที่เข้ามาใหม่จะถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูลและกำลังที่ต่ำที่สุด คือ 2400 bps และ 5 dB ตามลำดับ ส่วนในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.7-1 ความจุของระบบมีค่ามากกว่า 90% ของความจุที่มากที่สุด จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงยังค่อย ๆ เพิ่มขึ้น ส่วนจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 4800 bps และกำลังเท่ากับ 10 dB ค่อย ๆ ลดลง และจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่มีอัตราข้อมูล 2400 bps และกำลังเท่ากับ 5 dB ค่อย ๆ เพิ่มขึ้น เนื่องจากอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูลที่มีอยู่ถูกลดลงจาก 4800 เป็น 2400 bps และ 10 เป็น 5 dB ตามลำดับ



รูปที่ 4.9 จำนวนผู้ใช้рафฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มрафฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1))

รูปที่ 4.10 แสดงจำนวนผู้ใช้рафฟิกเสียงที่ความเข้ม Rafฟิกต่าง ๆ และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) ผลที่ได้พบว่าแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1) มีจำนวนผู้ใช้rafฟิกเสียงที่ความเข้ม Rafฟิกต่าง ๆ ใกล้เคียงกัน แต่สูงกว่าการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก เนื่องจากแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1) ได้กำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 เพื่อลดความนำ้จะเป็นของกระบวนการล็อกการเรียกของrafฟิกเสียง ซึ่งเป็นการให้ลำดับความสำคัญแก่การเรียกของrafฟิกเสียงมากกว่าrafฟิกข้อมูลโดยปฏิเสธการเรียกของrafฟิกข้อมูลเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม ซึ่งสังเกตได้จากรูปที่ 4.7, 4.8 และ 4.9 พบร่วมที่ความเข้ม Rafฟิกเท่ากับ 0.7 ความจุของระบบมีค่ามากกว่า 90% ของความจุที่มากที่สุด ระบบจะปฏิเสธการเรียกของrafฟิกข้อมูลซึ่งจะทำให้ความจุของระบบสามารถรองรับการเรียกได้มากขึ้นเนื่องจากมีแบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้มากขึ้น จึงส่งผลให้จำนวนผู้ใช้rafฟิกเสียงที่ความ

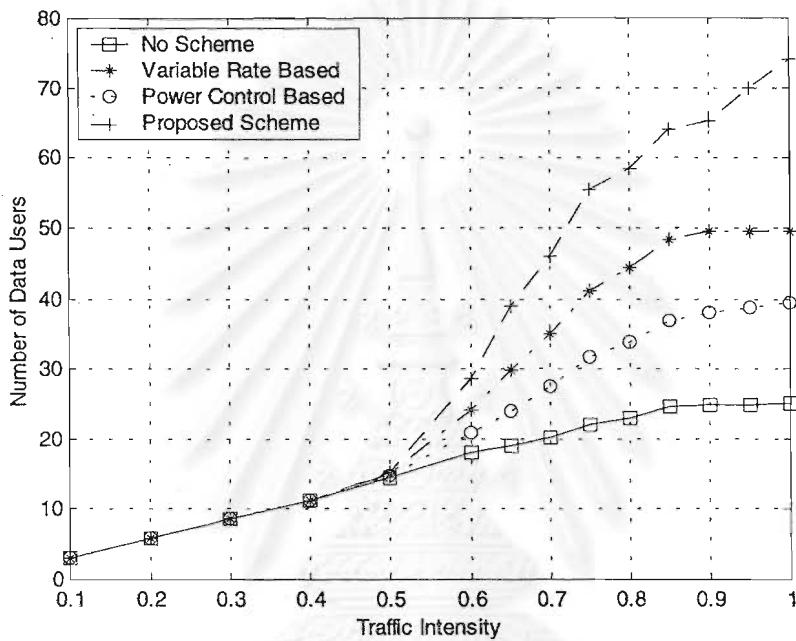
เข้มทราฟฟิกเท่ากับ 0.7 ของแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกทั้ง 3 แบบแผน เริ่มมีค่ามากกว่าการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก



รูปที่ 4.10 จำนวนผู้ใช้ทราฟฟิกเสียงที่ความเข้มทราฟฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1)

รูปที่ 4.11 แสดงจำนวนผู้ใช้ทราฟฟิกข้อมูลที่ความเข้มทราฟฟิกต่าง ๆ และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) ผลที่ได้พบว่าแบบแผนที่เสนอ (1) มีจำนวนผู้ใช้ทราฟฟิกข้อมูลที่ความเข้มทราฟฟิกต่าง ๆ สูงที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก ตามลำดับ จากรูป พบร้าจำนวนผู้ใช้ทราฟฟิกข้อมูลของการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน เริ่มมีค่าแตกต่างกันที่ความเข้มทราฟฟิกเท่ากับ 0.5 เนื่องจากที่ความเข้มทราฟฟิกค่านี้

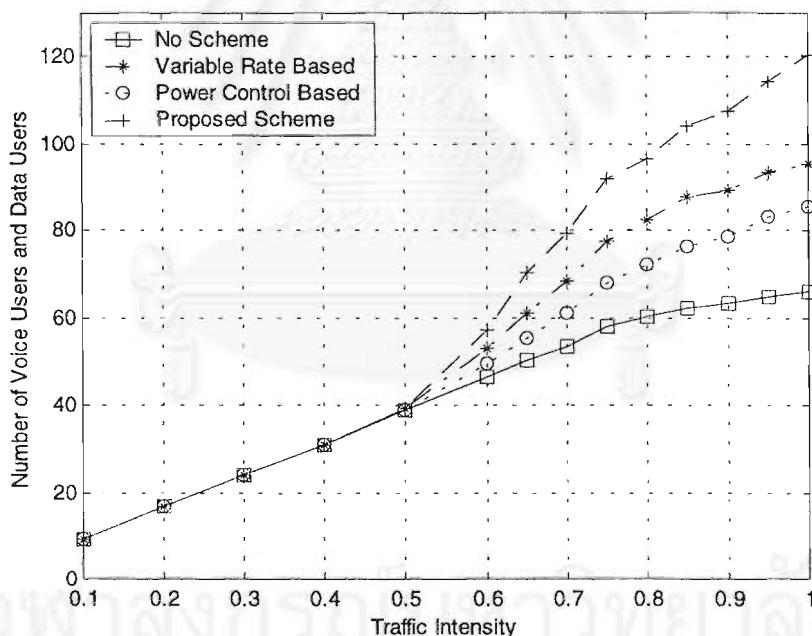
ความจุของระบบมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับ 80% และน้อยกว่าหรือเท่ากับ 90% ของความจุที่มากที่สุด ซึ่งจะเริ่มมีการลดอัตราข้อมูล หรือลดกำลัง หรือลดทั้งอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูลในแต่ละแบบແນตามลำดับ ทำให้การเรียกใหม่ของทรัพฟิกข้อมูลสามารถเข้าถึงระบบได้มากขึ้น กล่าวคือเมื่อมีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลในระบบมากขึ้น หรือระบบรองรับผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลได้มากขึ้นนั่นเอง



รูปที่ 4.11 จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบແນกรากวนคุณการตอบรับการเรียก และแบบແນกรากวนคุณการตอบรับการเรียก 3 แบบແນ คือ แบบແນ CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบແນ CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบແນที่เสนอ (1)

รูปที่ 4.12 แสดงจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบແเนกรากวนคุณการตอบรับการเรียก และแบบແเนกรากวนคุณการตอบรับการเรียก 3 แบบແນ คือ แบบແນ CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบແນ CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบແນ CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และควบคุมกำลัง (แบบແນที่เสนอ (1)) ผลที่ได้พบว่าแบบແນที่เสนอ (1) มีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ สูงที่สุด รองลงมาเป็นแบบແນ CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบແນ CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบແเนกรากวน

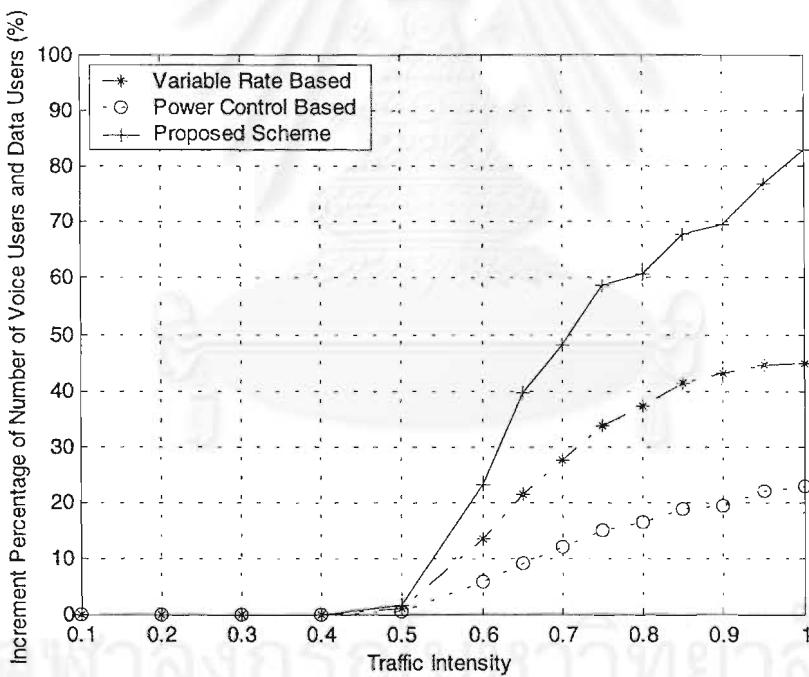
ควบคุมการตอบรับการเรียก ตามลำดับ จาก右 พบว่าจำนวนผู้ใช้ทрафฟิกเสียงและข้อมูลของการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน เริ่มมีค่าแตกต่างกันที่ความเข้มทрафฟิก เท่ากับ 0.5 เนื่องจากที่ความเข้มทราฟฟิกค่านี้ ความจุของระบบมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับ 80% และน้อยกว่าหรือเท่ากับ 90% ของความจุที่มากที่สุด ซึ่งจะเริ่มมีการลดอัตราข้อมูล หรือลดกำลัง หรือลดทั้งอัตราข้อมูลและกำลังของทราฟฟิกข้อมูลในแต่ละแบบแผนตามลำดับ ทำให้การเรียกใหม่ของทราฟฟิกข้อมูลสามารถเข้าถึงระบบได้มากขึ้น กล่าวคือเมื่อจำนวนผู้ใช้ทราฟฟิกข้อมูลในระบบมากขึ้น หรือระบบรองรับผู้ใช้ทราฟฟิกข้อมูลได้มากขึ้นนั่นเอง ส่วนจำนวนผู้ใช้ทราฟฟิกเสียงของแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกทั้ง 3 แบบแผน แตกต่างจากการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกเพียงเล็กน้อย จึงไม่ค่อยมีผลต่อจำนวนผู้ใช้ทราฟฟิกเสียงและข้อมูลมากนัก ทำให้ลักษณะกราฟรูปเป็นคล้ายกับกราฟแสดงจำนวนผู้ใช้ทราฟฟิกข้อมูลที่ความเข้มทราฟฟิกต่าง ๆ ในรูปที่ 4.11



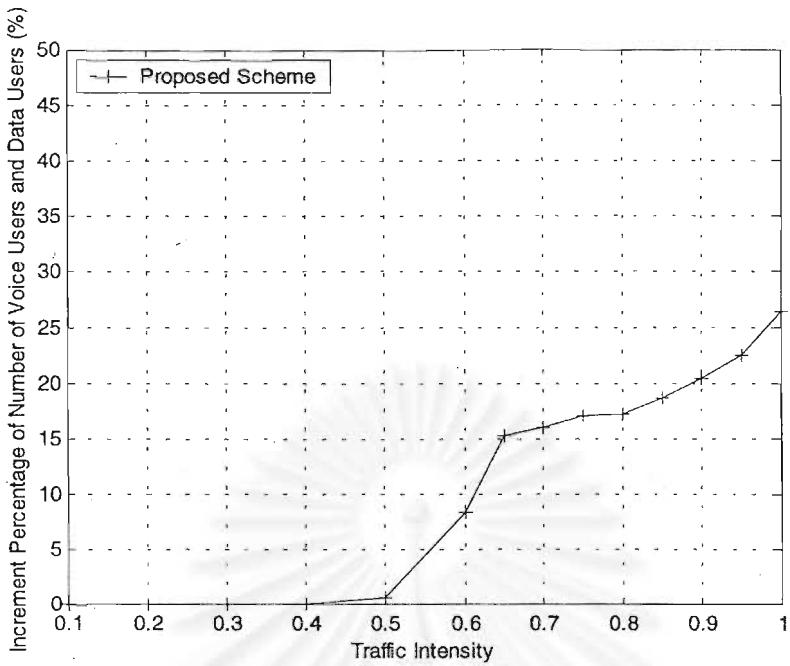
รูปที่ 4.12 จำนวนผู้ใช้ทราฟฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทราฟฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1)

#### 4.3.1.2.1 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ

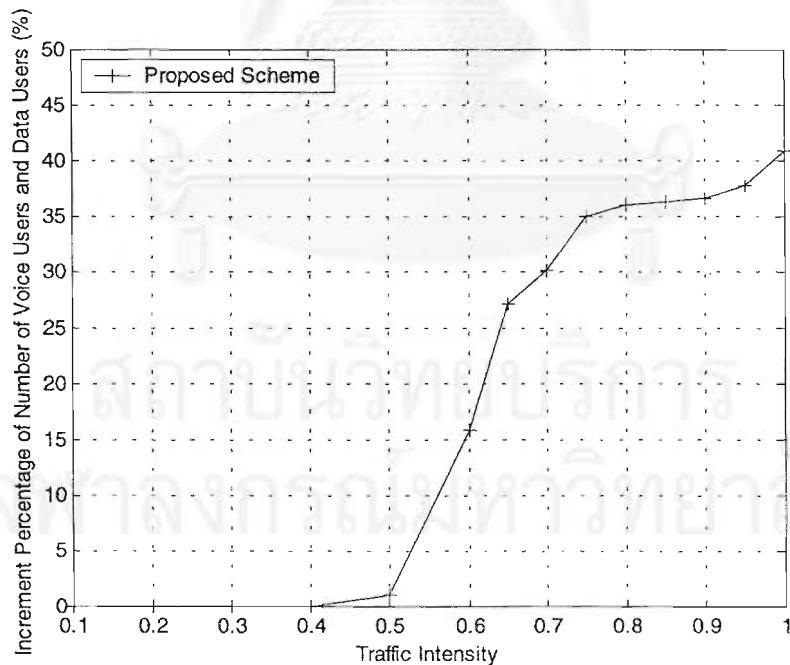
จากการจำลองแบบกรณีที่พิจารณาประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณจากจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน สามารถวิเคราะห์เปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก ดังรูปที่ 4.13 และแบบแผนที่เสนอ (1) เทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ และเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง ดังรูปที่ 4.14 และ 4.15 ตามลำดับ ซึ่งพบว่าแบบแผนที่เสนอ (1) มีเปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณสูงที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง ตามลำดับ



รูปที่ 4.13 เปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกแบบต่าง ๆ โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก



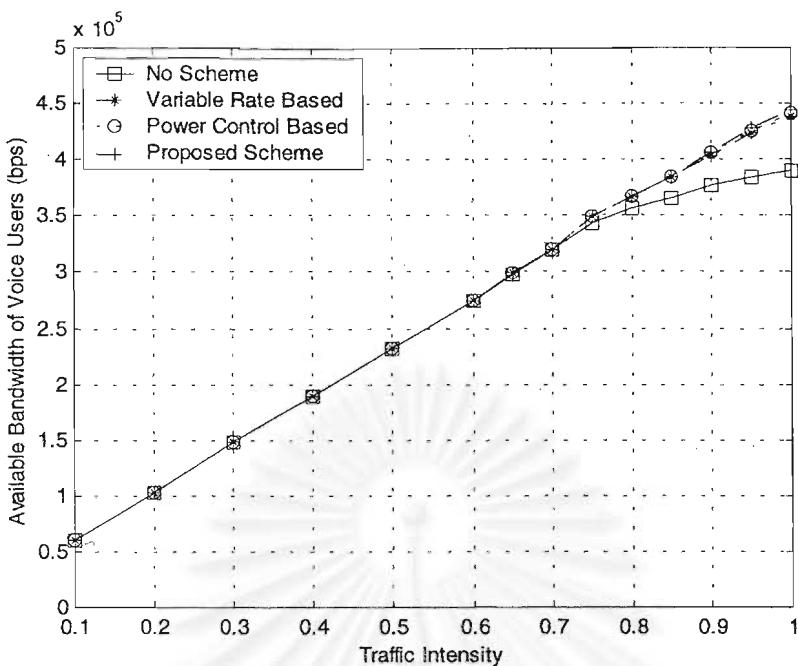
รูปที่ 4.14 เปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งค่ายูบันพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้



รูปที่ 4.15 เปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งค่ายูบันพื้นฐานของการควบคุมกำลัง

#### 4.3.1.3 แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูล

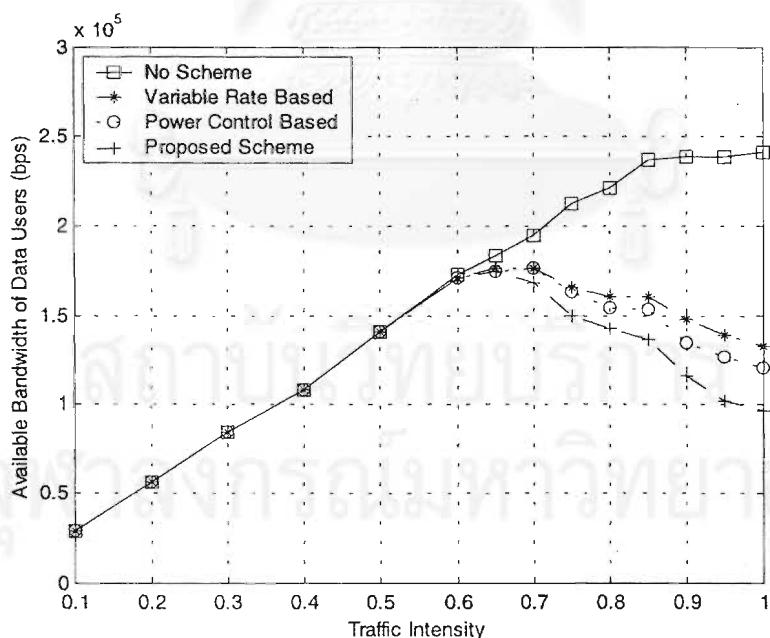
รูปที่ 4.16 แสดงแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) ผลที่ได้พบว่าแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1) มีแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ ใกล้เคียงกัน แต่สูงกว่าการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก เนื่องจากแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1) ได้กำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 เพื่อลดความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง ซึ่งเป็นการให้ลำดับความสำคัญแก่การเรียกของทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูลโดยปฏิเสธการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม ซึ่งสังเกตได้จากรูปที่ 4.7, 4.8 และ 4.9 พบว่าที่ความเข้มทรัพฟิกเท่ากับ 0.7 ความจุของระบบมีค่ามากกว่า 90% ของความจุที่มากที่สุด ระบบจะปฏิเสธการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลซึ่งจะทำให้ความจุของระบบสามารถรองรับการเรียกได้มากขึ้นเนื่องจากมีแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้มากขึ้น จึงส่งผลให้แบบดิจิตของทรัพฟิกเสียงที่สามารถใช้สอยได้ที่ความเข้มทรัพฟิกเท่ากับ 0.7 ของแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกทั้ง 3 แบบแผน เริ่มมีค่ามากกว่าของการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และสังเกตได้ว่ากราฟแสดงแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ มีลักษณะเดียวกันกับกราฟแสดงจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ ในรูปที่ 4.10



รูปที่ 4.16 แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1)

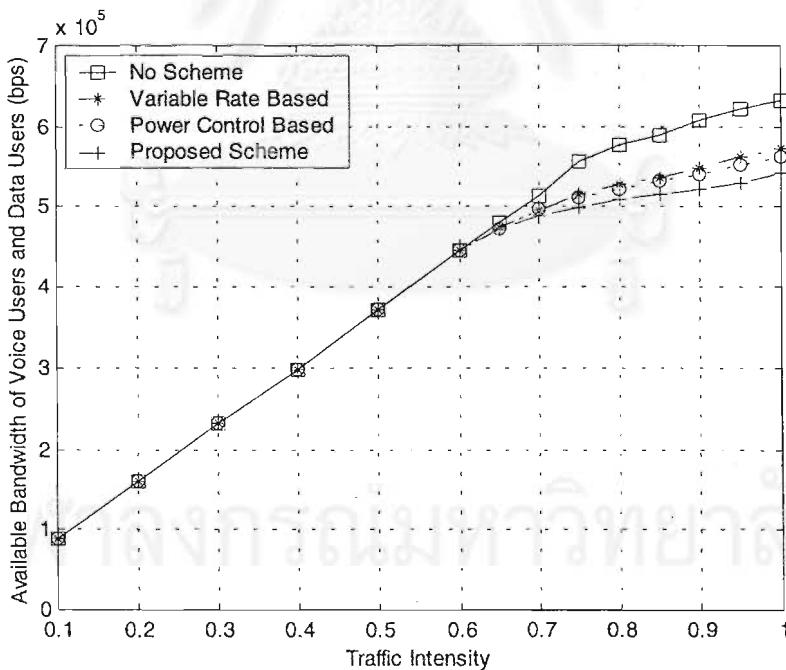
รูปที่ 4.17 แสดงแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปรค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) ผลที่ได้พบว่าการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกทั้ง 3 แบบแผน มีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกข้อมูลเท่ากันและค่าย ๆ เพิ่มขึ้นในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.1-0.5 ส่วนในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.5-0.6 แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกทั้ง 3 แบบแผน เริ่มนี้แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกข้อมูลน้อยกว่าการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกเพียงเล็กน้อย แต่แบบดิวิดท์ของทรัพฟิกข้อมูลยังมีแนวโน้มที่เพิ่มขึ้น เนื่องจากที่ความเข้มทรัพฟิก เท่ากับ 0.5 อัตราข้อมูล หรือ กำลัง หรือทั้งอัตราข้อมูลและกำลังที่สูงที่สุดของทรัพฟิกข้อมูลเริ่มมีการปรับลดลง ในแต่ละแบบแผน ดังรูปที่ 4.7, 4.8 และ 4.9 ตามลำดับ ส่วนในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.6-1 แบบแผนการควบคุมการตอบรับการ

เรียกทั้ง 3 แบบแผนเริ่มมีแบบดีวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกข้อมูลน้อยกว่าการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และมีแนวโน้มที่ลดลงเนื่องจากที่ความเข้มทรัพฟิก 0.6 อัตราข้อมูล หรือ กำลัง หรือทั้งอัตราข้อมูลและกำลังที่ต่ำที่สุดของทรัพฟิกข้อมูลเริ่มเข้าสู่ระบบ เพราะความจุของระบบมากกว่าหรือเท่ากับ 80% และน้อยกว่าหรือเท่ากับ 90% ของความจุที่มากที่สุด ทำให้การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล หรือ กำลัง หรือทั้งอัตราข้อมูลและกำลังที่ต่ำที่สุด ในแต่ละแบบแผน ดังรูปที่ 4.7, 4.8 และ 4.9 ตามลำดับ จากรูปนี้พบว่าแบบดีวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกข้อมูลของแบบแผนที่เสนอ (1) มีค่าต่ำที่สุดเมื่อเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ปรับค่าได้ และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง เนื่องจากแบบแผนที่เสนอ (1) มีการปรับทั้งอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูล โดยเฉพาะในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.6-1 ผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลส่วนใหญ่มีอัตราข้อมูล 4800 bps, กำลังเท่ากับ 10 dB และอัตราข้อมูล 2400 bps, กำลังเท่ากับ 5 dB ดังรูปที่ 4.9 ทำให้การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลต้องใช้เวลาในการส่งนานขึ้นเนื่องจากมีอัตราข้อมูลและกำลังที่ต่ำ ถึงแม้ว่าจะมีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลในระบบมากขึ้นก็ตามดังรูปที่ 4.11 แต่เนื่องจากผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลแต่ละคนมีอัตราข้อมูลและกำลังที่ต่ำ เป็นผลให้แบบดีวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกข้อมูลในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.6-1 ของแบบแผนที่เสนอ (1) ต่ำกว่าแบบแผนอื่นและมีแนวโน้มที่ลดลง



รูปที่ 4.17 แบบดีวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ปรับค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1)

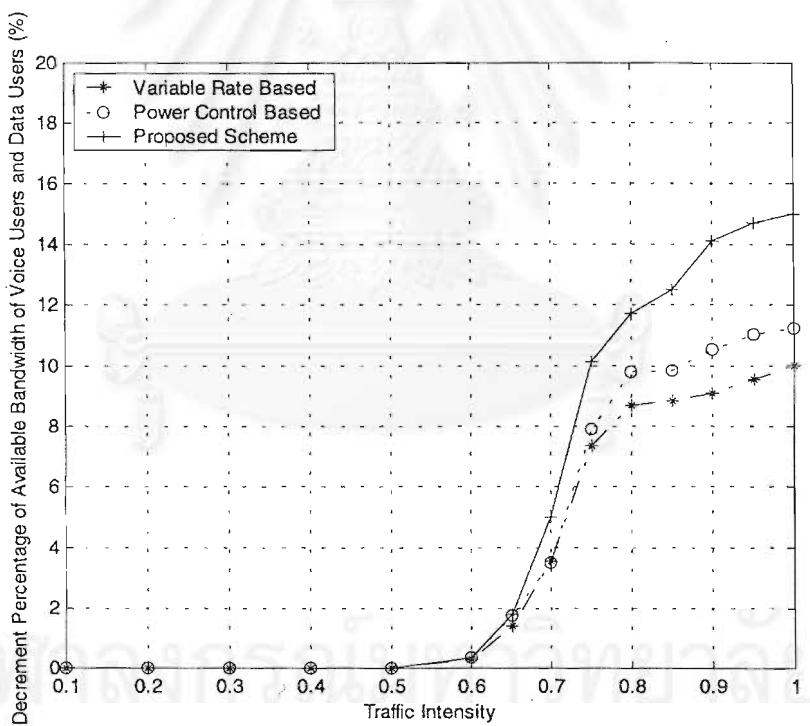
รูปที่ 4.18 แสดงแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) ผลที่ได้พบว่าการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกทั้ง 3 แบบแผน มีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลเท่ากันและค่อนข้างมาก แต่เพิ่มขึ้นในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.1-0.6 ส่วนในช่วงความเข้มทรัพฟิก 0.6-1 แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกทั้ง 3 แบบแผนเริ่มมีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลน้อยกว่าการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก เนื่องจากผลของแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกข้อมูลที่ลดลงในแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกทั้ง 3 แบบแผน ดังรูปที่ 4.17 แต่แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลยังคงมีแนวโน้มที่เพิ่มขึ้น เนื่องจากผลของแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงที่เพิ่มขึ้นในแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกทั้ง 3 แบบแผน ดังรูปที่ 4.16



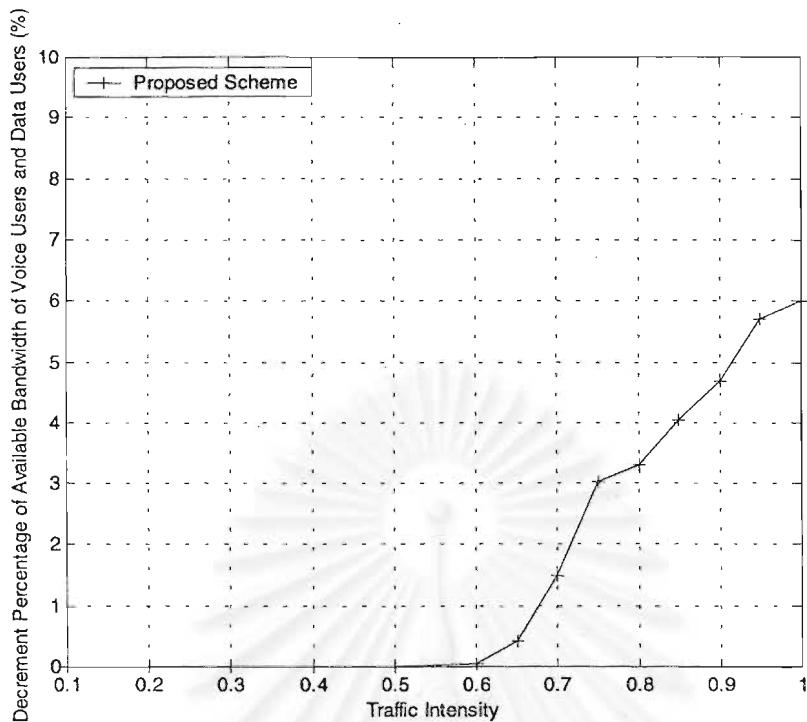
รูปที่ 4.18 แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1)

#### 4.3.1.3.1 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ

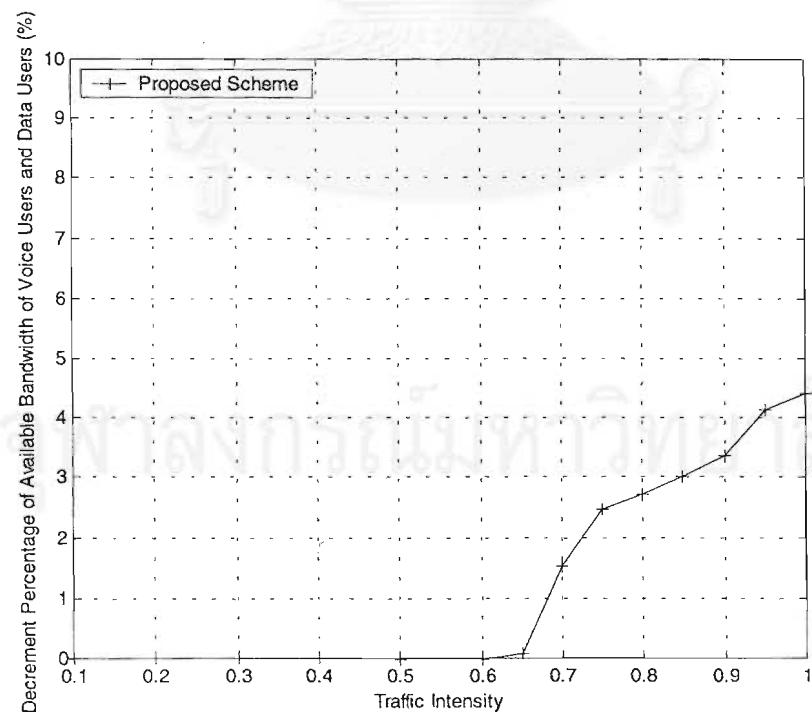
จากการจำลองแบบกรณีที่พิจารณาแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของрафฟิกเสียง และข้อมูลที่ความเข้มрафฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุม การตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน สามารถวิเคราะห์ เปอร์เซ็นต์การลดลงของแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของрафฟิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้ แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้ แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก ดังรูปที่ 4.19 และแบบแผนที่เสนอ (1) เทียบกับ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ และเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่ บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง ดังรูปที่ 4.20 และ 4.21 ตามลำดับ ซึ่งพบว่าแบบแผนที่เสนอ (1) มีเปอร์เซ็นต์การลดลงของแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของрафฟิกเสียงและข้อมูลสูงที่สุด รอง ลงมาเป็นแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บน พื้นฐานของการควบคุมกำลังที่แปรค่าได้ ตามลำดับ



รูปที่ 4.19 เปอร์เซ็นต์การลดลงของแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของрафฟิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกแบบต่าง ๆ โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก



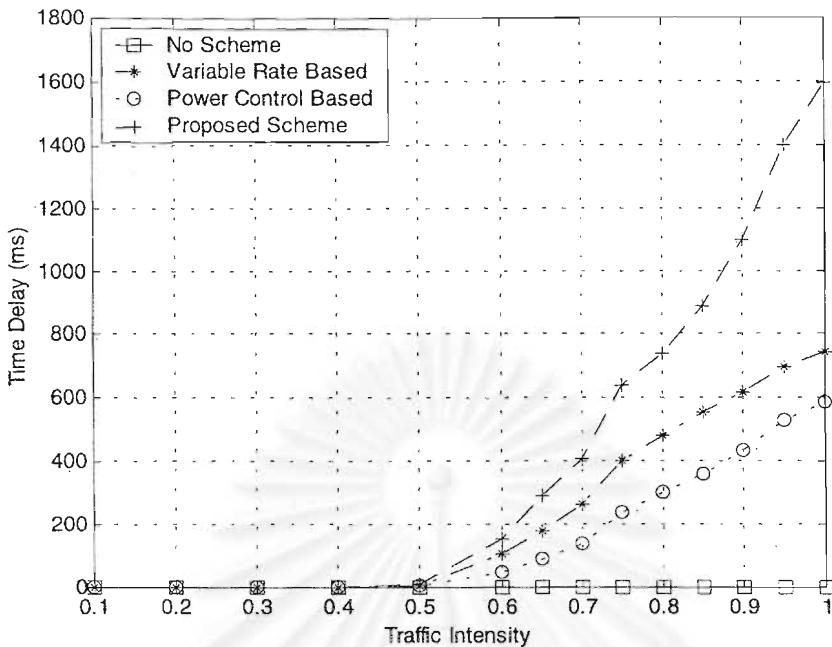
รูปที่ 4.20 เปอร์เซ็นต์การลดลงของแบนด์วิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic พิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลังค่าได้



รูปที่ 4.21 เปอร์เซ็นต์การลดลงของแบนด์วิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic พิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง

#### 4.3.1.4 การประวิง (Delay) ของทรัพฟิกข้อมูล

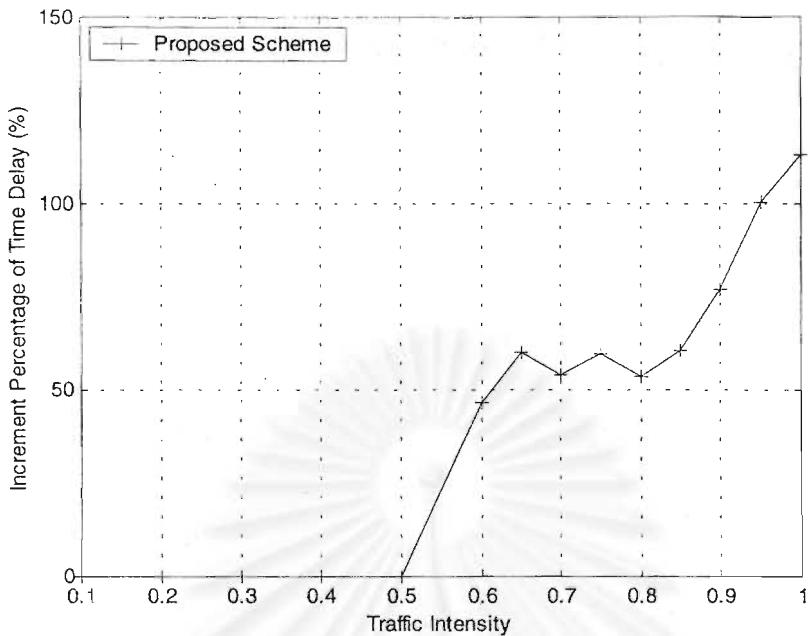
กฎที่ 4.22 แสดงการประวิง (Delay) ของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) ผลที่ได้พบว่าแบบแผนที่เสนอ (1) มีการประวิงของทรัพฟิกข้อมูลสูงที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับ การเรียก ตามลำดับ จากรูป พบร่วมกันความเข้มทรัพฟิก 0.1-0.5 การประวิงของทรัพฟิกข้อมูลของการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน มีค่าเป็น 0 เนื่องจากยังไม่มีการลดอัตราข้อมูล หรือลดกำลัง หรือลดทั้งอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูล ในแต่ละแบบแผนตามลำดับ โดยการประวิงของทรัพฟิกข้อมูลเริ่มมีค่าแตกต่างกันที่ความเข้มทรัพฟิกเท่ากับ 0.5 เป็นต้นไป เนื่องจากที่ความเข้มทรัพฟิกค่านี้ ความจุของระบบมีค่ามากกว่าหรือเท่ากับ 80% และน้อยกว่าหรือเท่ากับ 90% ของความจุที่มากที่สุด ซึ่งจะเริ่มมีการลดอัตราข้อมูล หรือลดกำลัง หรือลดทั้งอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูล ในแต่ละแบบแผนตามลำดับ ทำให้การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลต้องใช้เวลาในการส่งนานขึ้น โดยเฉพาะแบบแผนที่เสนอ (1) จะมีการประวิงของทรัพฟิกข้อมูลที่สูงที่สุด เนื่องจากมีการปรับลดทั้งอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูล (การลดกำลังเป็นการลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลเพื่อให้ทรัพฟิกข้อมูลมี QoS เหมือนเดิมตามที่กำหนด) ซึ่งจะยิ่งทำให้การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลต้องใช้เวลาในการส่งนานยิ่งขึ้น



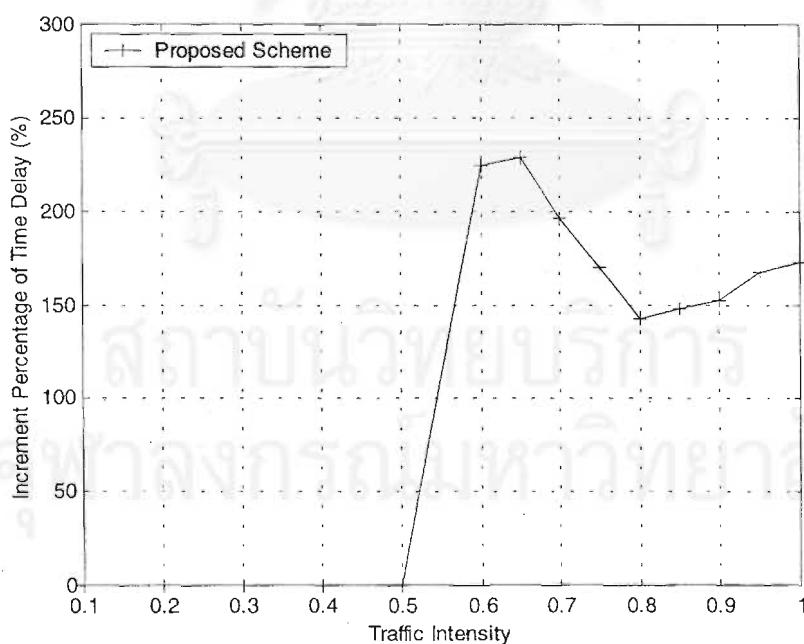
รูปที่ 4.22 การประวิงของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน คือ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้, แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และแบบแผนที่เสนอ (1)

#### 4.3.1.4.1 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ

จากการจำลองแบบกรณีที่พิจารณาการประวิงของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้การตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก 3 แบบแผน สามารถวิเคราะห์เปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของการประวิงของทรัพฟิกข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ และเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง ดังรูปที่ 4.23 และ 4.24 ตามลำดับ ซึ่งพบว่าแบบแผนที่เสนอ (1) มีเปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของการประวิงของทรัพฟิกข้อมูลมากที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง ตามลำดับ



รูปที่ 4.23 เปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของการประวิงของ traffffic กึ่งข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้



รูปที่ 4.24 เปอร์เซ็นต์การเพิ่มขึ้นของการประวิงของ traffffic กึ่งข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง

4.3.2 แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได้โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2))

#### 4.3.2.1 ความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง

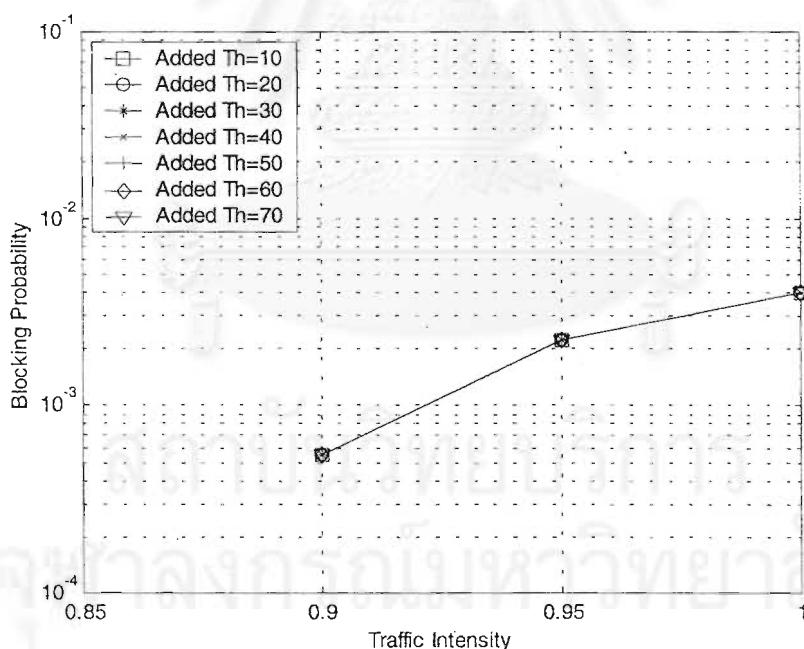
##### 4.3.2.1.1 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps

รูปที่ 4.25 แสดงค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps และแสดงการเบรย์บเที่ยบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ มีค่าเท่ากัน เนื่องจากการลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะมีผลทำให้แบบดิวิตที่สามารถใช้สอยได้ว่างเมื่อความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ซึ่งถ้าจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมมีค่าต่ำ ๆ จะทำให้แบบดิวิตที่สามารถใช้สอยได้ว่างตั้งแต่ที่ค่าความเข้มทรัพฟิกต่ำ ๆ และถ้าจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมมีค่าสูงขึ้น จะทำให้แบบดิวิตที่สามารถใช้สอยได้ว่างที่ค่าความเข้มทรัพฟิกที่สูงขึ้น แต่อย่างไรก็ตามในช่วงความเข้มทรัพฟิกต่ำ ๆ การเรียกของทรัพฟิกเสียงมีไม่นานัก จึงไม่มีการบล็อกเกิดขึ้น ดังนั้นไม่ว่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมจะมีค่าเท่าใด ค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงก็ไม่แตกต่างกัน ทั้งนี้เนื่องจากได้มีการให้ลำดับความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูลโดยปฏิเสธการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม ซึ่งเป็นการลดค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง โดยการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ไว้แล้ว

รูปที่ 4.26 แสดงค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps ซึ่งเพิ่มเติมจากรูปที่ 4.25 โดยกราฟส่วนที่เป็นเส้นประได้จากริชีการ Extrapolation เพราะการจำลองแบบจะใช้เวลาที่นานมาก

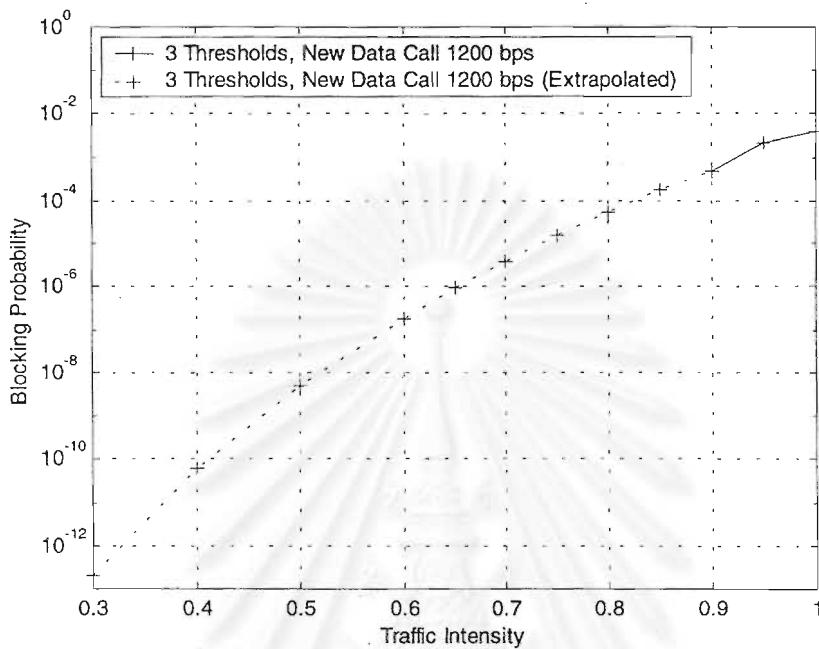
รูปที่ 4.27 แสดงค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps และแสดงการเบรย์บเที่ยบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ค่าต่าง ๆ (เหตุผลที่เลือกแบร์ค่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 เพราะจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 มีจุดมุ่งหมายเพื่อลดความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง โดยจะศึกษาว่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 มีผลต่อจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมหรือไม่) ผลที่ได้พบว่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ มีค่าเท่ากัน แม้จะมีการแบร์ค่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 โดยที่ความเข้มทรัพฟิกและที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ค่าหนึ่ง จะมีความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เทากัน จากรูป พบร่วมกับการกำหนดจุดเริ่ม

เปลี่ยนที่ 2 ที่มีค่าต่ำกว่า จะทำให้ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงมีค่าต่ำกว่าเพียงเล็กน้อยเมื่อเปรียบเทียบกับในกรณีที่ความเข้มทรัพฟิกมีค่าสูง ทั้งนี้เนื่องมาจากจุดมุ่งหมายของจุดเดิมเปลี่ยนที่ 2 คือลดความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงซึ่งเป็นการให้ลดดับความสำคัญแก่การเรียกของทรัพฟิกเสียงโดยปฏิเสธการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม คือความจุของระบบมีค่าถึงจุดเดิมเปลี่ยนที่ 2 ดังนั้นการกำหนดค่าจุดเดิมเปลี่ยนที่ 2 ให้มีค่าต่ำ จะทำให้การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลถูกปฏิเสธตั้งแต่ที่ค่าความเข้มทรัพฟิกที่ต่ำกว่า ซึ่งส่งผลให้แบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของระบบว่าง จึงรองรับการเรียกของทรัพฟิกเสียงได้มากขึ้น ซึ่งก็คือเมื่อความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกน้อยลงนั่นเอง แต่การลดลงของค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง เมื่อกำหนดจุดเดิมเปลี่ยนที่ 2 ที่ค่าต่ำกว่าเห็นได้ไม่ชัดเจนมากนัก เนื่องจากการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่ถูกปฏิเสธมีอัตราข้อมูล 1200 bps ซึ่งเป็นอัตราข้อมูลที่ต่ำ จึงมีผลต่อแบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ไม่มาก ทำให้ค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงเมื่อกำหนดจุดเดิมเปลี่ยนที่ 2 ที่ค่าต่ำกว่า ลดลงไม่มากนัก

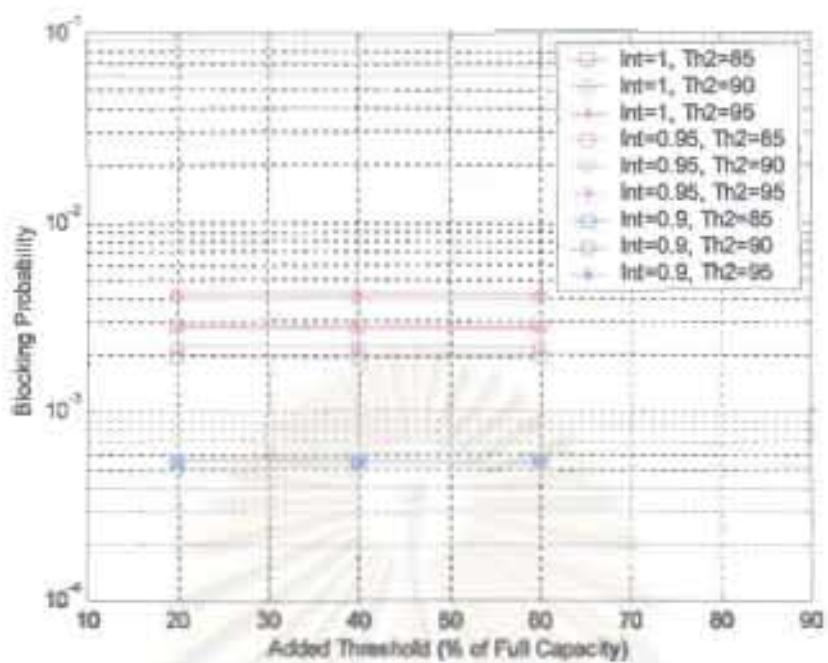


รูปที่ 4.25 ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเดิมเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

จากรูปที่ 4.25 และทุก ๆ รูปหลังจากนี้ คำว่า Added Th หมายถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ซึ่งเป็นเปอร์เซ็นต์ของค่าความจุที่มากที่สุดของระบบ



รูปที่ 4.26 ผ่านเพิ่มเติมของรูปที่ 4.25 ในช่วงความเข้ม trafffic 0.3-1



รูปที่ 4.27 ความน่าจะเป็นของการถือการเรียกของทราบพิกเกิลเมื่อที่คุณเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เมื่อให้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทราบพิกเกิลซึ่งที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยข้อตราสั่งอยู่ 1200 bps และผลของการเปลี่ยนที่บันระหว่างคุณเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ค่าต่าง ๆ

จากรูปที่ 4.27 Int=1, Th2=85 หมายถึงความน่าจะเป็นของการถือการเรียกของทราบพิกเกิลเมื่อที่ความเริ่มทราบพิก เท่ากับ 1 และคุณเริ่มเปลี่ยนที่ 2 มีค่า 85% โดย Int หมายถึงค่าความเริ่มทราบพิก ส่วน Th2 หมายถึงค่าคุณเริ่มเปลี่ยนที่ 2 และสัญลักษณ์นี้จะให้ในรูปที่ 4.30 ด้วย โดยมีความหมายเดียวกัน

## ตัวบันทึกบริการ และผลกระทบต่อค่าตัวบันทึก

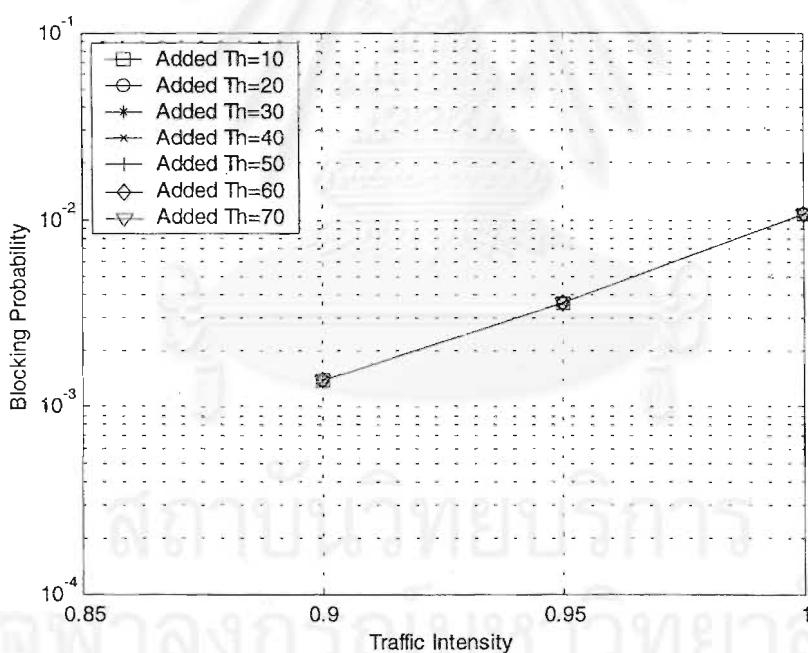
#### 4.3.2.1.2 กรณีการเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps

รูปที่ 4.28 แสดงค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียงที่ความเข้มทรายฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียงที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ มีค่าเท่ากัน เนื่องจากการลดอัตราข้อมูลของทรายฟิกข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะมีผลทำให้แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ว่างเมื่อความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ซึ่งถ้าจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมมีค่าต่ำ ๆ จะทำให้แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ว่างตั้งแต่ที่ค่าความเข้มทรายฟิกต่ำ ๆ และถ้าจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมมีค่าสูงขึ้น จะทำให้แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ว่างที่ค่าความเข้มทรายฟิกที่สูงขึ้น อย่างไรก็ตามในช่วงความเข้มทรายฟิกต่ำ ๆ การเรียกของทรายฟิกเสียงมีไมมากนัก จึงไม่มีการบล็อกเกิดขึ้น ดังนั้นไม่ว่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมจะมีค่าเท่าใด ค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียงก็ไม่แตกต่างกัน ทั้งนี้เนื่องจากได้มีการให้ลำดับความสำคัญแก่ทรายฟิกเสียงมากกว่าทรายฟิกข้อมูลโดยปฏิเสธการเรียกของทรายฟิกข้อมูลเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม ซึ่งเป็นการลดค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียง โดยการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ไว้แล้ว

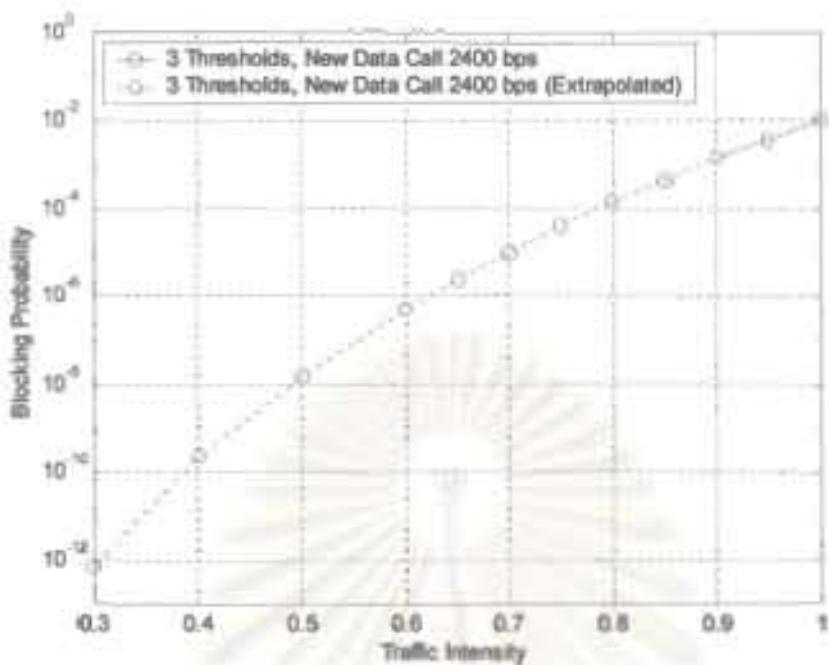
รูปที่ 4.29 แสดงค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียงที่ความเข้มทรายฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps ซึ่งเพิ่มเติมจากรูปที่ 4.28 โดยกราฟส่วนที่เป็นเส้นประได้จากการ Extrapolation เพราะการจำลองแบบจะใช้เวลาที่นานมาก

รูปที่ 4.30 แสดงค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียงที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ค่าต่าง ๆ (เหตุผลที่เลือกแบร์ค่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 เพราะจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 มีจุดมุ่งหมายเพื่อลดความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียง โดยจะศึกษาว่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 มีผลต่อจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมหรือไม่) ผลที่ได้พบว่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียงที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ มีค่าเท่ากัน แม้จะมีการแบร์ค่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 โดยที่ความเข้มทรายฟิกและที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ค่านี้ จะมีค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียงที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เท่ากัน จากรูป พบร่วงการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ให้มีค่าต่ำกว่า จะทำให้ความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียงมีค่าต่ำกว่า ทั้งนี้เนื่องมาจากจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 มีจุดมุ่งหมายเพื่อลดค่าความนำจะเป็นของการบล็อก

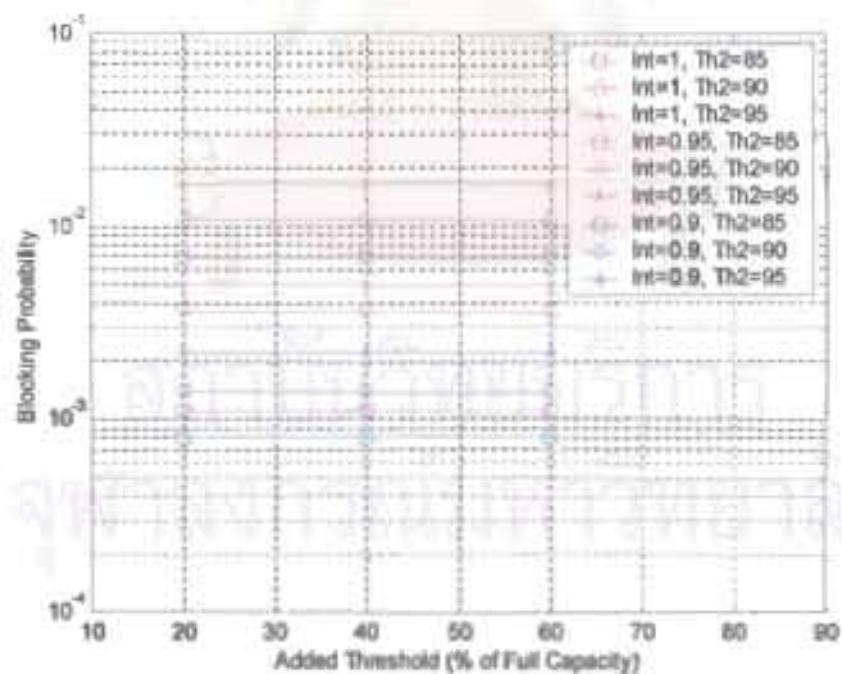
การเรียกของทรัพฟิกเสียงซึ่งเป็นการให้ลำดับความสำคัญแก่การเรียกของทรัพฟิกเสียงโดยปฏิเสธการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม กล่าวคือความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ดังนั้นการกำหนดค่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ให้มีค่าต่าง จะทำให้การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลถูกปฏิเสธตั้งแต่ค่าความเข้มทรัพฟิกต่ำกว่า ซึ่งส่งผลให้แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของระบบว่าง จึงรองรับการเรียกของทรัพฟิกเสียงได้มากขึ้น ซึ่งก็คือมีค่าความนำจะเป็นของกระบวนการล็อกการเรียกน้อยลงนั้นเอง อย่างไรก็ตาม การลดลงของค่าความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง เมื่อกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ที่ค่าต่ำกว่าเห็นได้ชัดเจนมากกว่ากรณีที่การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps (รูปที่ 4.27) เนื่องจากการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่ถูกปฏิเสธมีอัตราข้อมูล 2400 bps ซึ่งเป็นค่าที่สูงกว่ากรณี 1200 bps ถึง 2 เท่า จึงมีผลต่อแบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้มากกว่า ทำให้ค่าความนำจะเป็นของกระบวนการล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียง เมื่อกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ที่ค่าต่ำกว่า ลดลงมากกว่ากรณีรูปที่ 4.27



รูปที่ 4.28 ความนำจะเป็นของกระบวนการล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ



รูปที่ 4.29 ผ่านเพิ่มเติมของรูปที่ 4.28 ในส่วนความเรื้องทราบพิก 0.3-1

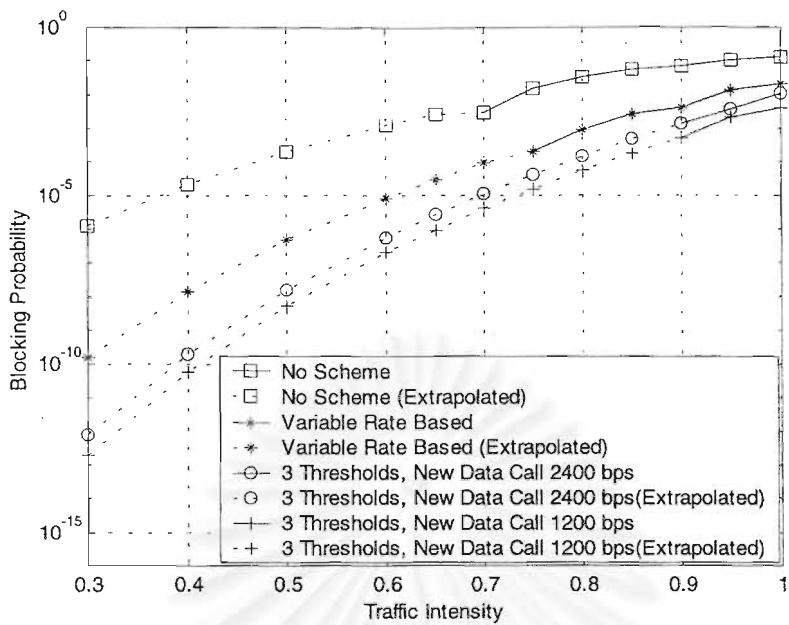


รูปที่ 4.30 ความน่าจะเป็นของภาระที่ต้องการเบี้ยกร่องทราบพิกเสียงที่จุดเดิมเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่า  
เพิ่ง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เดียว (2) เมื่อการเบี้ยกร่องทราบพิกร้อยละที่ต้องมาใหม่ถูกครอบคลุมด้วย  
ชั้นราษฎร์อยู่ 2400 bps และแสดงภาระเบี้ยนเทียบระหว่างจุดเดิมเปลี่ยนที่ 2 ค่าเพิ่ง ๆ

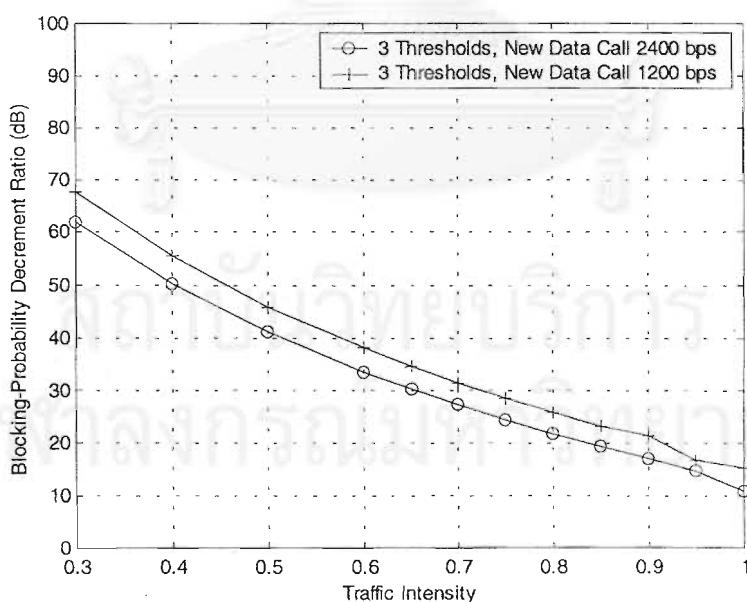
#### 4.3.2.1.3 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ

จากผลการจำลองแบบกรณีที่วัดค่าความนำ้จะเป็นของระบบล็อกการเรียกของทรัพฟิก เสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่ำๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps สามารถเปรียบเทียบค่าความนำ้จะเป็นของระบบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงเมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ต้องอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ต้องอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้ ดังรูปที่ 4.31 และสามารถวิเคราะห์อัตราส่วนการลดลงของค่าความนำ้จะเป็นของระบบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงเมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียก ดังรูปที่ 4.32 และเทียบกับแบบแผน CAC ที่ต้องอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้ ดังรูปที่ 4.33

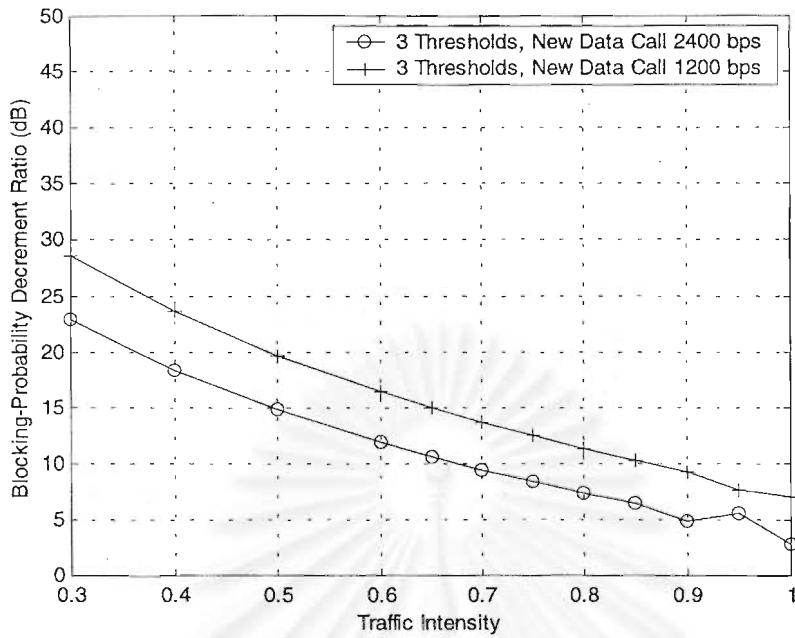
จากรูปที่ 4.31, 4.32 และ 4.33 พบร่วมแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps ให้อัตราส่วนการลดลงของค่าความนำ้จะเป็นของระบบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงมากที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps แบบแผน CAC ที่ต้องอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้ และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก ตามลำดับ เนื่องจากแบบแผนที่เสนอ (2) มีการลดอัตราข้อมูล 3 ชั้น คือ จาก 9600 เป็น 4800, 4800 เป็น 2400 และ 2400 เป็น 1200 bps ตามลำดับ ทำให้แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของระบบกว่าการใช้แบบแผน CAC ที่ต้องอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่ประค่าได้ ซึ่งมีการลดอัตราข้อมูลเพียง 2 ชั้น คือ จาก 9600 เป็น 4800 และ 4800 เป็น 2400 bps ตามลำดับ เพราะในแบบแผนที่เสนอ (2) ทรัพฟิกข้อมูลจะใช้แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของระบบน้อยกว่า ทำให้การเรียกของทรัพฟิกเสียงมีค่าความนำ้จะเป็นของระบบล็อกการเรียกที่ต่ำกว่านั้นเอง ส่วนแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps มีอัตราส่วนการลดลงของค่าความนำ้จะเป็นของระบบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงมากกว่ากรณีที่การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps เนื่องจากการตอบรับการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps จะทำให้แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของระบบถูกใช้ไปมากกว่าการตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps จึงทำให้การเรียกของทรัพฟิกเสียงมีค่าความนำ้จะเป็นของระบบล็อกมากขึ้น



รูปที่ 4.31 ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้



รูปที่ 4.32 อัตราส่วนการลดลงของความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงเมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก

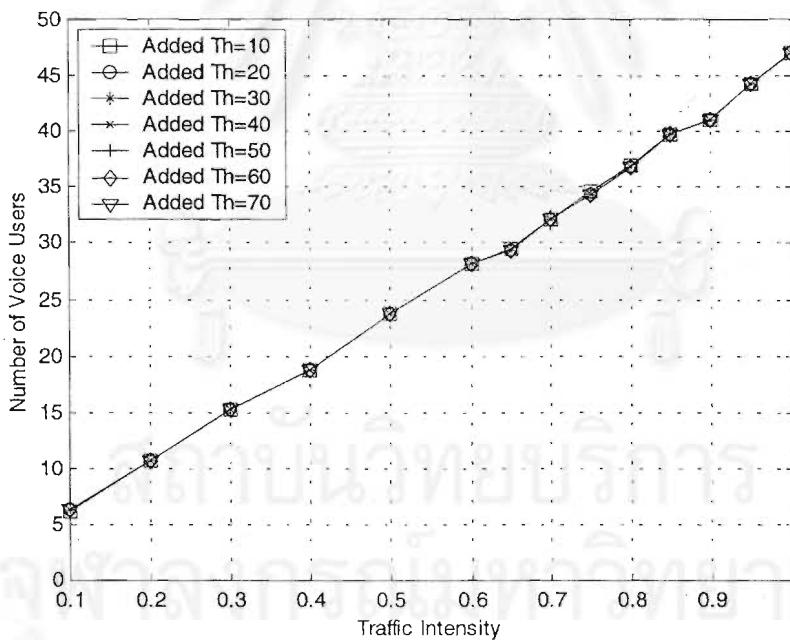


รูปที่ 4.33 อัตราส่วนการลดลงของค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของ traffffic เสียง เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ traffffic ข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่เปรียบเทียบได้

#### 4.3.2.2 ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ (Channel Usage Efficiency)

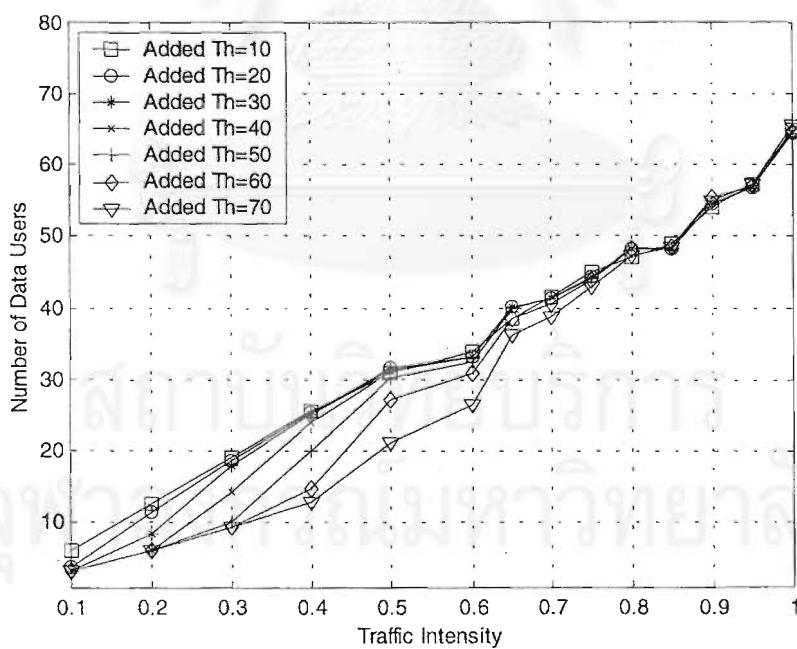
##### 4.3.2.2.1 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps

รูปที่ 4.34 แสดงจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ มีค่าเท่ากัน ทั้งนี้เนื่องมาจากจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ในช่วง 0-79% คือเปอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุดที่ไม่ถึง 80% ซึ่งในช่วงความจุของระบบค่านี้ แบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของระบบยังคงอยู่ตั้งแต่การลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าได้ก็ตามจะไม่มีผลต่อจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียง เพราะอย่างไรก็ตามเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม คือที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ทรัพฟิกข้อมูลที่มีอยู่ทั้งหมดจะต้องลดอัตราข้อมูลเป็น 1200 bps ทำให้มีแบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ว่างพอที่จะรองรับจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียง



รูปที่ 4.34 จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

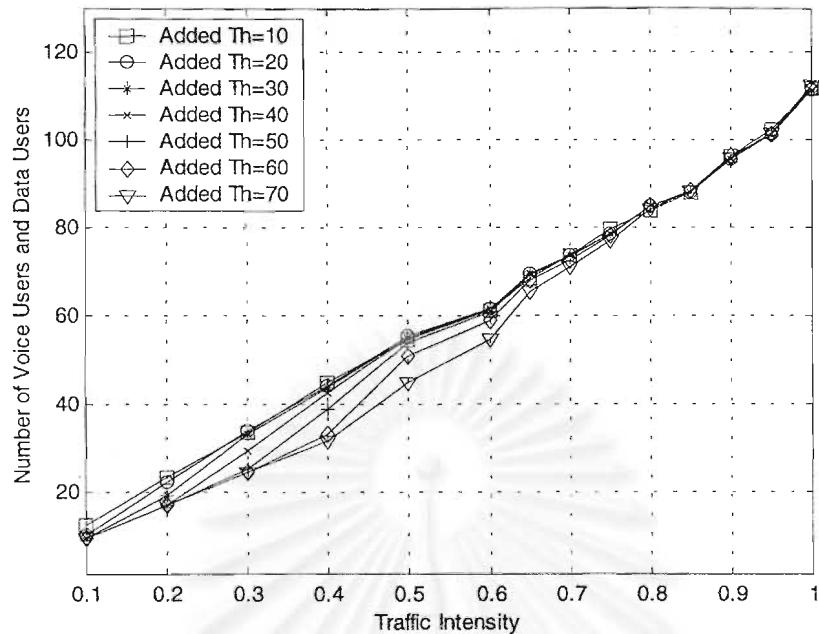
รูปที่ 4.35 แสดงจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าในช่วงความเข้มทรัพฟิกต่ำ ๆ ที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลมีค่าแตกต่างกัน โดยที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่างกว่าจะมีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลสูงกว่า เนื่องจากการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะทำให้มีการลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลที่ความจุของระบบค่าต่าง ๆ ส่งผลให้ทรัพฟิกข้อมูลมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 4800 bps ตั้งแต่ที่ความเข้มทรัพฟิกต่ำ ๆ ซึ่งจะทำให้การเรียกใหม่ของทรัพฟิกข้อมูลสามารถเข้าถึงระบบได้มากขึ้น กล่าวคือมีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลในระบบมากขึ้น หรือระบบรองรับผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลได้มากขึ้นนั่นเอง ส่วนในช่วงความเข้มทรัพฟิกสูง ๆ จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลมีค่าใกล้เคียงกันที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เพราะที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ได้กำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 ไว้ค่าเดียวกัน คือ 80% และ 90% ของความจุที่มากที่สุด ตามลำดับ เมื่อความจุของระบบมีค่าเท่ากับจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลในระบบทั้งหมดจะมีอัตราข้อมูลลดลงเป็น 2400 และ 1200 bps ตามลำดับ



รูปที่ 4.35 จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

รูปที่ 4.36 แสดงจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้แสดงว่าในช่วงความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ ที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมีค่าแตกต่างกัน โดยที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่างกว่าจะมีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลสูงกว่า เนื่องจากการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะทำให้มีการลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลที่ความจุของระบบค่าต่าง ๆ สองผลให้ทรัพฟิกข้อมูลมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 4800 bps ดังแต่ที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ ซึ่งจะทำให้การเรียกใหม่ของทรัพฟิกข้อมูลสามารถเข้าถึงระบบได้มากขึ้น กล่าวคือ มีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลในระบบมากขึ้น หรือระบบรองรับผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลได้มากขึ้นนั่นเอง ส่วนในช่วงความเข้มทรัพฟิกสูง ๆ จำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมีค่าใกล้เคียงกันที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เพราะที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ได้กำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 ไว้ที่ค่าเดียวกัน คือ 80% และ 90% ของความจุที่มากที่สุด ตามลำดับ เมื่อความจุของระบบมีค่าเท่ากับจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลในระบบทั้งหมดจะมีอัตราข้อมูลลดลงเป็น 2400 และ 1200 bps ตามลำดับ อย่างไรก็ตามที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ มีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เท่ากัน จึงทำให้ลักษณะของกราฟที่แสดงจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ คล้ายกับกราฟแสดงจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ ในรูปที่ 4.35

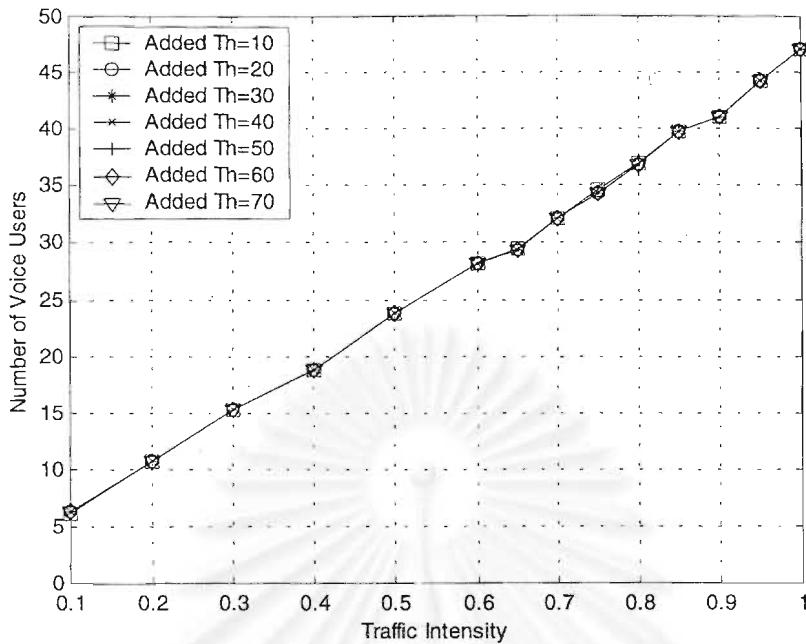




รูปที่ 4.36 จำนวนผู้ใช้рафฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

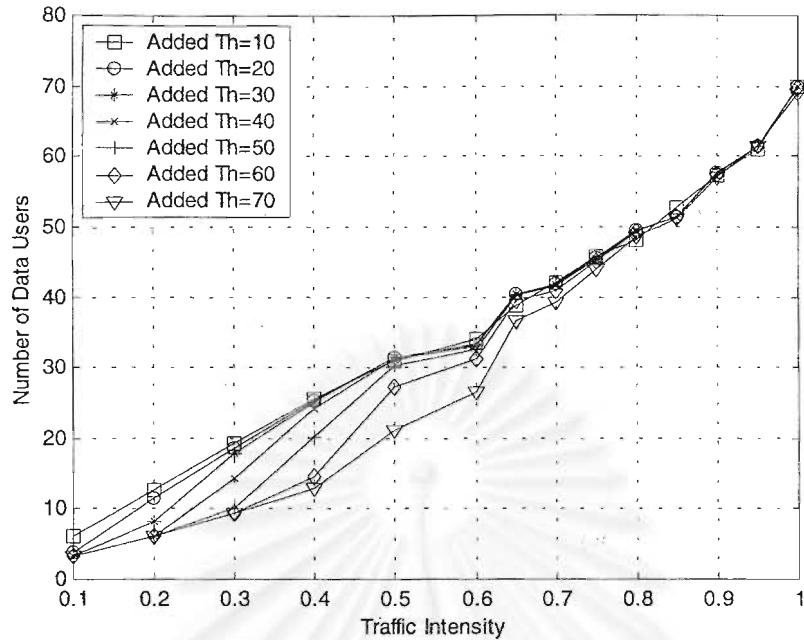
#### 4.3.2.2.2 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps

รูปที่ 4.37 แสดงจำนวนผู้ใช้рафฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จำนวนผู้ใช้рафฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ มีค่าเท่ากัน ทั้งนี้เนื่องมาจากจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ในช่วง 0-79% คือ เบอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุดที่ไม่ถึง 80% ซึ่งในช่วงความจุของระบบค่านี้ แบบดิวิดท์สามารถใช้สอยได้ของระบบยังคงอยู่ ดังนั้นการลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าได้ก็ตามจะไม่มีผลต่อจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียง เพราะอย่างไรก็ตามเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม คือที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ทรัพฟิกข้อมูลที่มีอยู่ทั้งหมดจะต้องลดอัตราข้อมูลเป็น 1200 bps ทำให้มีแบบดิวิดท์สามารถใช้สอยได้กว้างพอที่จะรองรับจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียง



รูปที่ 4.37 จำนวนผู้ใช้ทрафฟิกเสียงที่ความเข้มทрафฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทрафฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

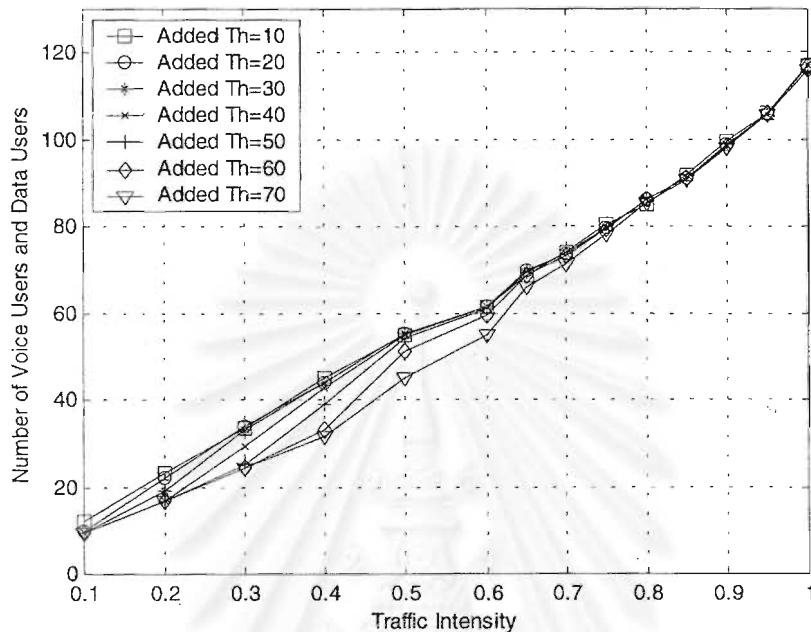
รูปที่ 4.38 แสดงจำนวนผู้ใช้ทрафฟิกข้อมูลที่ความเข้มทราพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทราพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าในช่วงความเข้มทราพฟิกต่ำ ๆ ที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จำนวนผู้ใช้ทราพฟิกข้อมูลมีค่าแตกต่างกัน โดยที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่ำกว่าจะมีจำนวนผู้ใช้ทราพฟิกข้อมูลสูงกว่า เนื่องจากการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่ำ ๆ จะทำให้มีการลดอัตราข้อมูลของทราพฟิกข้อมูลที่ความจุของระบบค่าต่ำ ๆ ส่งผลให้ทราพฟิกข้อมูลมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 4800 bps ตั้งแต่ที่ความเข้มทราพฟิกต่ำ ๆ ซึ่งจะทำให้การเรียกใหม่ของทราพฟิกข้อมูลสามารถเข้าถึงระบบได้มากขึ้น กล่าวคือเมื่อจำนวนผู้ใช้ทราพฟิกข้อมูลในระบบมากขึ้น หรือระบบรองรับผู้ใช้ทราพฟิกข้อมูลได้มากขึ้นนั่นเอง ส่วนในช่วงความเข้มทราพฟิกสูง ๆ จำนวนผู้ใช้ทราพฟิกข้อมูลมีค่าใกล้เคียงกันที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เพราะที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ได้กำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 ไว้ที่ค่าเดียวกันคือ 80% และ 90% ของความจุที่มากที่สุด ตามลำดับ เมื่อความจุของระบบมีค่าเท่ากับจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 การเรียกของทราพฟิกข้อมูลในระบบทั้งหมดจะมีอัตราข้อมูลลดลงเป็น 2400 และ 1200 bps ตามลำดับ



รูปที่ 4.38 จำนวนผู้ใช้рафฟิกข้อมูลที่ความเข้มрафฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของрафฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

รูปที่ 4.39 แสดงจำนวนผู้ใช้рафฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้ม Rafffik ต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ Rafffik ข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าในช่วงความเข้ม Rafffik ต่ำ ๆ ที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จำนวนผู้ใช้ Rafffik เสียงและข้อมูลมีค่าแตกต่างกัน โดยที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่ำกว่าจะมีจำนวนผู้ใช้ Rafffik เสียงและข้อมูลสูงกว่า เนื่องจากการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่ำ ๆ จะทำให้มีการลดอัตราข้อมูลของ Rafffik ข้อมูลที่ความจุของระบบค่าต่ำ ๆ ผลงานให้ Rafffik ข้อมูลมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 4800 bps ตั้งแต่ที่ความเข้ม Rafffik ต่ำ ๆ ซึ่งจะทำให้การเรียกใหม่ของ Rafffik ข้อมูลสามารถเข้าถึงระบบได้มากขึ้น กล่าวคือเมื่อจำนวนผู้ใช้ Rafffik ข้อมูลในระบบมากขึ้น หรือระบบรองรับผู้ใช้ Rafffik ข้อมูลได้มากขึ้นนั่นเอง ส่วนในช่วงความเข้ม Rafffik สูง ๆ จำนวนผู้ใช้ Rafffik เสียงและข้อมูลมีค่าใกล้เคียงกันที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ เพราะที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ได้กำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 ไว้ที่ค่าเดียวกัน คือ 80% และ 90% ของความจุที่มากที่สุด ตามลำดับ เมื่อความจุของระบบมีค่าเท่ากับจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 การเรียกของ Rafffik ข้อมูลในระบบทั้งหมดจะมีอัตราข้อมูลลดลงเป็น 2400 และ 1200 bps ตามลำดับ อย่างไรก็ตามที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ มีจำนวนผู้ใช้ Rafffik เสียงที่ความเข้ม Rafffik ต่าง ๆ เท่ากัน จึงทำให้

ลักษณะของกราฟที่แสดงจำนวนผู้ใช้ทрафฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทрафฟิกต่าง ๆ คล้ายกับกราฟแสดงจำนวนผู้ใช้ทрафฟิกข้อมูลที่ความเข้มทрафฟิกต่าง ๆ ในรูปที่ 4.38

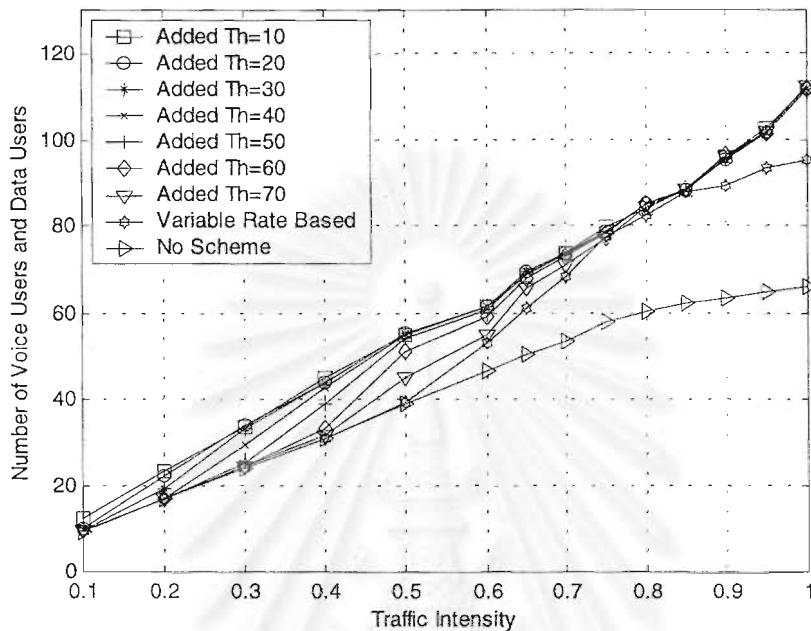


รูปที่ 4.39 จำนวนผู้ใช้ทрафฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทрафฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทрафฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

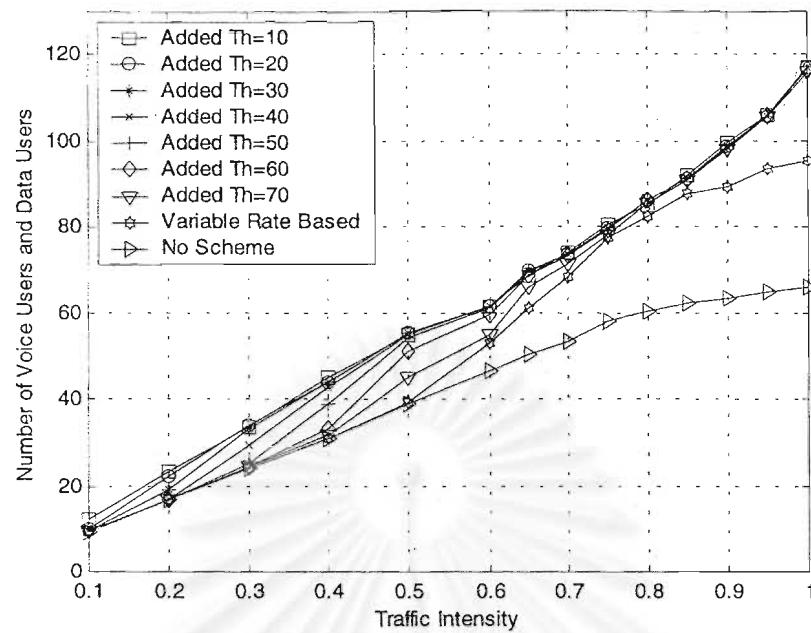
#### 4.3.2.2.3 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ

จากการจำลองแบบกรณีที่พิจารณาประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณจากจำนวนผู้ใช้ทрафฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทราฟฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทราฟฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps สามารถเปรียบเทียบประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณเมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)) เมื่อการเรียกของทราฟฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ ดังรูปที่ 4.40 และรูปที่ 4.41 ตามลำดับ ซึ่งพบว่าแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทราฟฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps มีประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณใกล้เคียงกันและดีที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผน CAC ที่ตั้ง

อยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุม การตอบรับการเรียก ตามลำดับ



รูปที่ 4.40 ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ ทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐาน ของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้

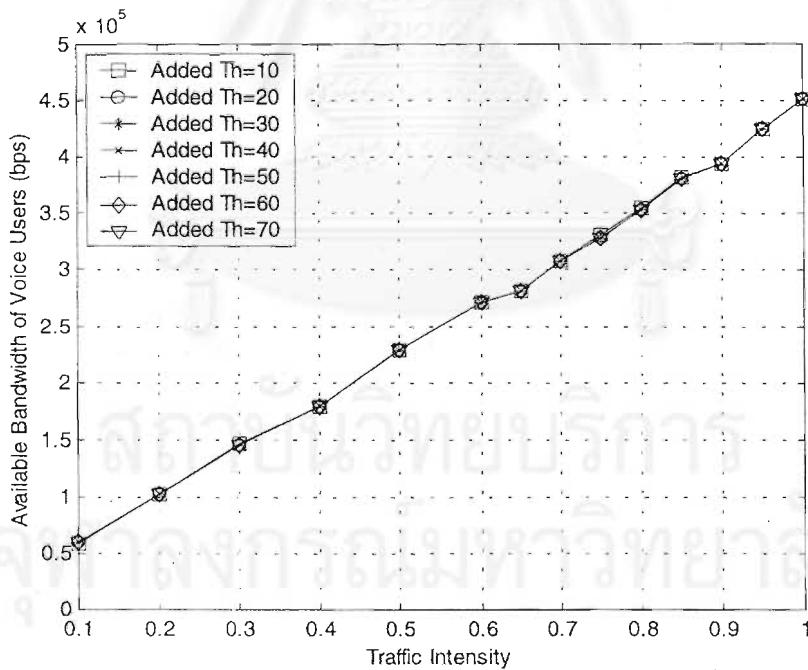


รูปที่ 4.41 ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ trafic ฟิกข้อมูลที่เข้ามาในมีถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้

#### 4.3.2.3 แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูล

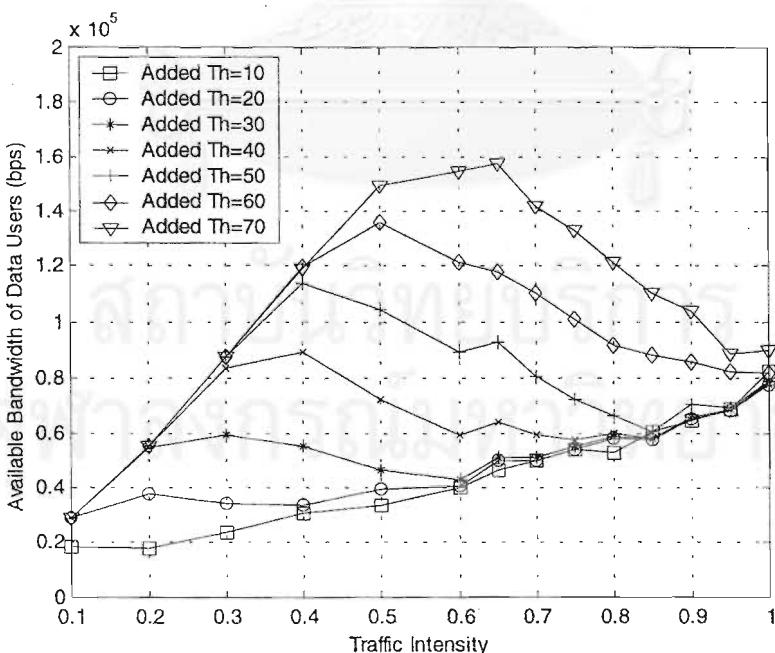
##### 4.3.2.3.1 กรณีการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps

รูปที่ 4.42 แสดงแบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ มีค่าเท่ากัน ทั้งนี้เนื่องมาจากจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ในช่วง 0-79% คือ เปอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุดที่ไม่ถึง 80% ซึ่งในช่วงความจุของระบบค่านี้ แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของระบบยังคงอยู่ ดังนั้นการลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าได้ก็ตามจะไม่มีผลต่อแบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียง เพราะอย่างไรก็ตามเมื่อความจุของระบบเกือบเต็ม คือที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ทรัพฟิกข้อมูลที่มีอยู่ทั้งหมดจะต้องลดอัตราข้อมูลเป็น 1200 bps ทำให้ระบบมีแบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ว่างพอที่จะรองรับแบบดิวิดท์ของทรัพฟิกเสียง



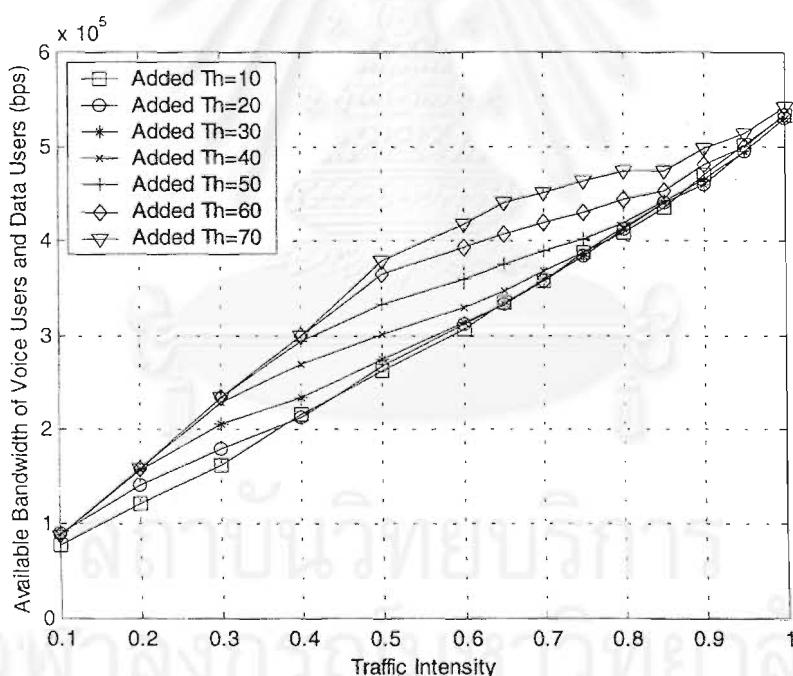
รูปที่ 4.42 แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

รูปที่ 4.43 แสดงแบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ข้อมูลที่ความเข้ม trafic ต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ trafic ข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วย อัตราข้อมูล 1200 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ แบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ข้อมูลมีค่าแตกต่างกัน โดยที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่างกว่าจะมีแบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ข้อมูลต่างกว่า เนื่องจากการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะทำให้มีการลดอัตราข้อมูลของ trafic ข้อมูลที่เปอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุดค่าต่ำ ๆ ส่งผลให้ trafic ข้อมูลมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 4800 bps ตั้งแต่ที่ความเข้ม trafic ต่ำ ๆ ซึ่งจะทำให้แบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ข้อมูลมีค่าต่ำ โดยแบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่ำ ๆ จะมีแนวโน้มที่เพิ่มขึ้นในช่วงที่ความจุของระบบยังมีค่าไม่ถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม แต่เมื่อความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม แบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ข้อมูลจะมีแนวโน้มที่ลดลง ทั้งนี้เนื่องมาจากมีการลดอัตราข้อมูลของ trafic ข้อมูลจาก 9600 เป็น 4800 bps จากที่จะสังเกตได้ว่าแบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าสูงกว่า จะมีค่าลดลงที่ความเข้ม trafic ที่สูงกว่า แต่อย่างไรก็ตามที่ความเข้ม trafic เท่ากับ 1 แบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ มีค่าใกล้เคียงกัน เนื่องจากไม่มีการเรียกของ trafic ข้อมูลที่เข้ามาใหม่ และการเรียกของ trafic ข้อมูลที่มีอยู่ในระบบทั้งหมดจะมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 1200 bps



รูปที่ 4.43 แบบดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ข้อมูลที่ความเข้ม trafic ต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ trafic ข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

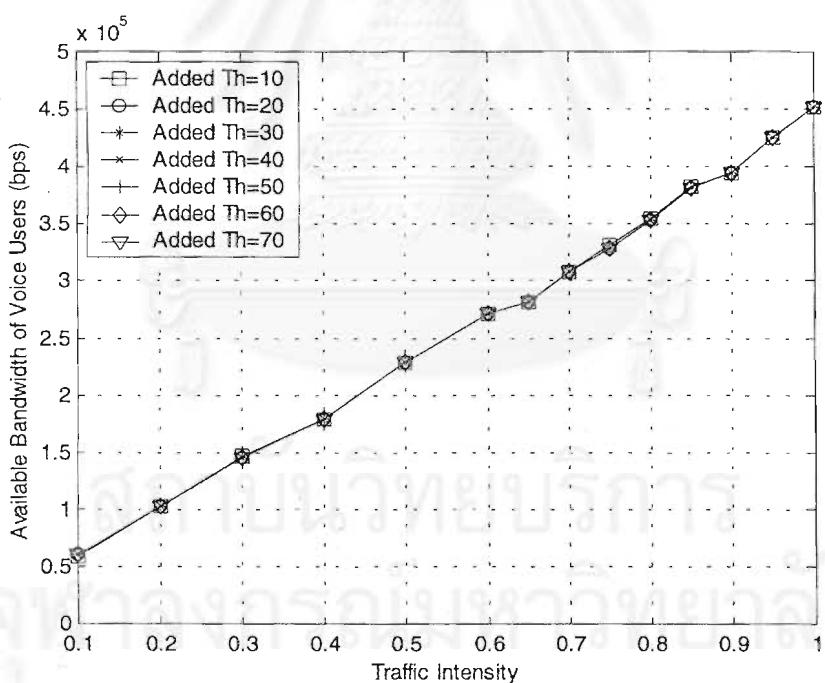
รูปที่ 4.44 แสดงแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของрафฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทрафฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของrafฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของrafฟิกเสียงและข้อมูลมีค่าแตกต่างกัน โดยที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะมีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของrafฟิกเสียงและข้อมูลต่างกัน เนื่องจากการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะทำให้มีการลดอัตราข้อมูลของrafฟิกข้อมูลที่เปอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุดค่าต่าง ๆ ส่งผลให้rafฟิกข้อมูลมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 4800 bps ตั้งแต่ที่ความเข้มทрафฟิกต่ำ ๆ ซึ่งจะทำให้แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของrafฟิกข้อมูลมีค่าต่างจึงส่งผลให้แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของrafฟิกเสียงและข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะมีแนวโน้มที่เพิ่มขึ้น ทั้งนี้เนื่องมาจากแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของrafฟิกเสียงที่เพิ่มขึ้นนั้นเอง



รูปที่ 4.44 แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของrafฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทрафฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของrafฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

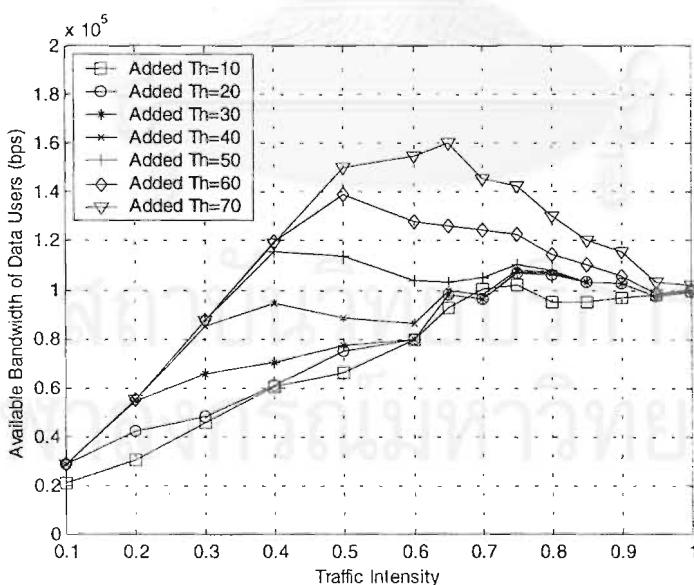
#### 4.3.2.3.2 กรณีการเรียกของ trafic ฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps

รูปที่ 4.45 แสดงแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกเสียงที่ความเข้ม trafic ต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ trafic ฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกเสียงที่ความเข้ม trafic ต่าง ๆ มีค่าเท่ากัน ทั้งนี้เนื่องมาจากจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ในช่วง 0-79% คือเปอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุดที่เมื่อง 80% ซึ่งในช่วงความจุของระบบค่านี้ แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของระบบยังคงอยู่ ดังนั้นการลดอัตราข้อมูลของ trafic ฟิกข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าได้ก็ตามจะไม่มีผลต่อแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกเสียง เพราะเมื่อความจุของระบบเกินเต็ม คือที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 tarafic ฟิกข้อมูลที่มีอยู่ทั้งหมดจะต้องลดอัตราข้อมูลเป็น 1200 bps ทำให้ระบบมีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ว่างพอที่จะรองรับแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกเสียง



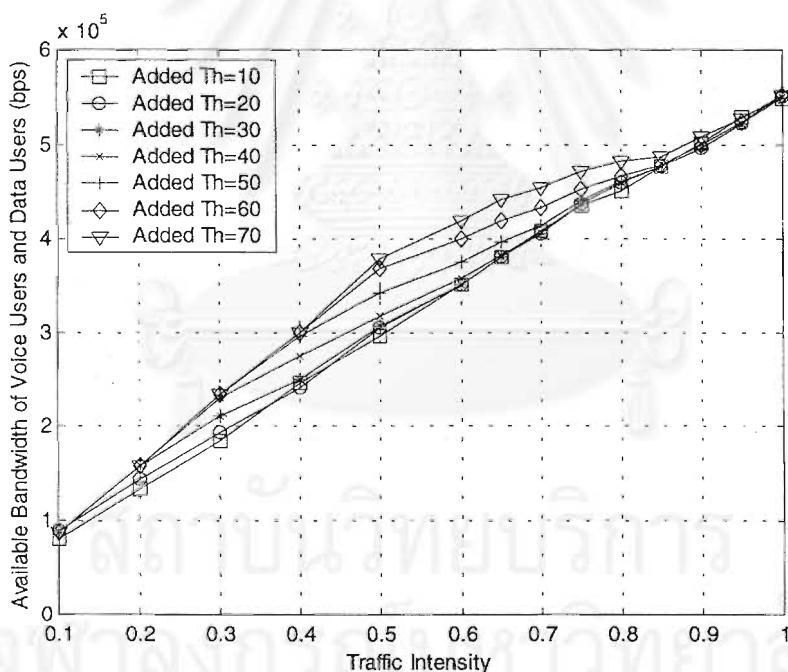
รูปที่ 4.45 แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกเสียงที่ความเข้ม trafic ต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ trafic ฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

รูปที่ 4.46 แสดงแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกข้อมูลที่ความเข้ม trafic ต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ trafic ฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วย อัตราข้อมูล 2400 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้ พบว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกข้อมูลมีค่า แตกต่างกัน โดยที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ มีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกข้อมูลต่างกัน เนื่องจากการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะทำให้มีการลดอัตรา ข้อมูลของ trafic ฟิกข้อมูลที่เปอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุดค่าต่าง ๆ ส่งผลให้ trafic ฟิกข้อมูลมี อัตราข้อมูล เท่ากับ 4800 bps ตั้งแต่ที่ความเข้ม trafic ต่ำ ๆ ซึ่งจะทำให้แบบดิวิดที่สามารถใช้ สอยได้ของ trafic ฟิกข้อมูลมีค่าต่ำ โดยแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกข้อมูลที่จุดเริ่ม เปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะมีแนวโน้มที่เพิ่มขึ้นในช่วงที่ความจุของระบบยังมีค่าไม่ถึงจุดเริ่ม เปลี่ยนที่เพิ่มเติม แต่เมื่อความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม แบบดิวิดที่สามารถใช้ สอยได้ของ trafic ฟิกข้อมูลจะมีแนวโน้มที่ลดลง ทั้งนี้เนื่องมาจากมีการลดอัตราข้อมูลของ trafic ฟิก ข้อมูลจาก 9600 เป็น 4800 bps จากนั้นจะสังเกตได้ว่าแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกที่สูงกว่า แต่ อย่างไรก็ตามที่ความเข้ม trafic ต่ำ กับ 1 แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกข้อมูลที่ จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ มีค่าใกล้เคียงกัน เนื่องจากไม่มีการเรียกของ trafic ฟิกข้อมูลที่เข้า มาใหม่และการเรียกของ trafic ฟิกข้อมูลที่มีอยู่ในระบบทั้งหมดจะมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 1200 bps



รูปที่ 4.46 แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของ trafic ฟิกข้อมูลที่ความเข้ม trafic ต่าง ๆ เมื่อใช้ แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ trafic ฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

รูปที่ 4.47 แสดงแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมีค่าแตกต่างกัน โดยที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่างกว่าจะมีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลต่างกว่า เนื่องจากการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะทำให้มีการลดอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลที่เปอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุดค่าต่ำ ๆ สงผลให้ทรัพฟิกข้อมูลมีอัตราข้อมูล เท่ากับ 4800 bps ตั้งแต่ที่ความเข้มทรัพฟิกต่ำ ๆ ซึ่งจะทำให้แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกข้อมูลมีค่าต่ำ จึงสงผลให้แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมีค่าต่ำ โดยแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะมีแนวโน้มที่เพิ่มขึ้น ทั้งนี้เนื่องมาจากแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงที่เพิ่มขึ้นนั้นเอง

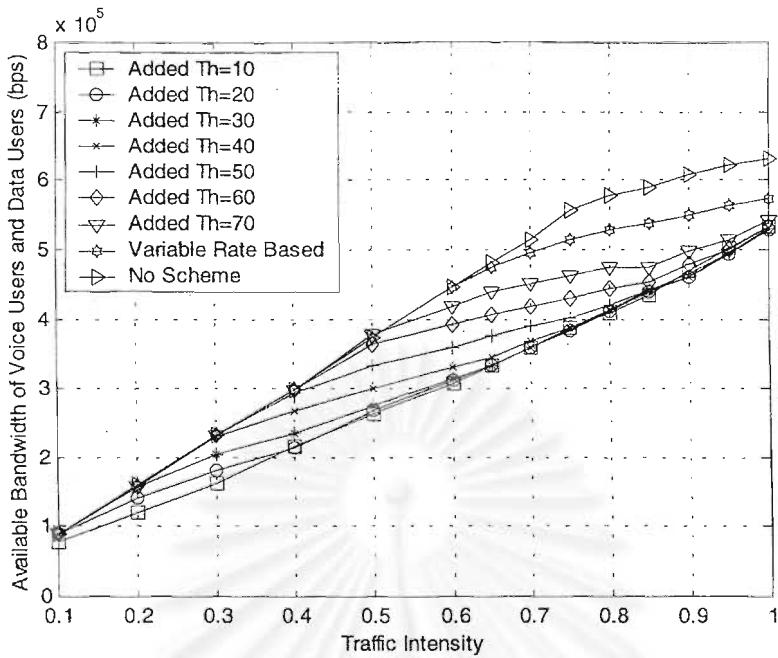


รูปที่ 4.47 แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

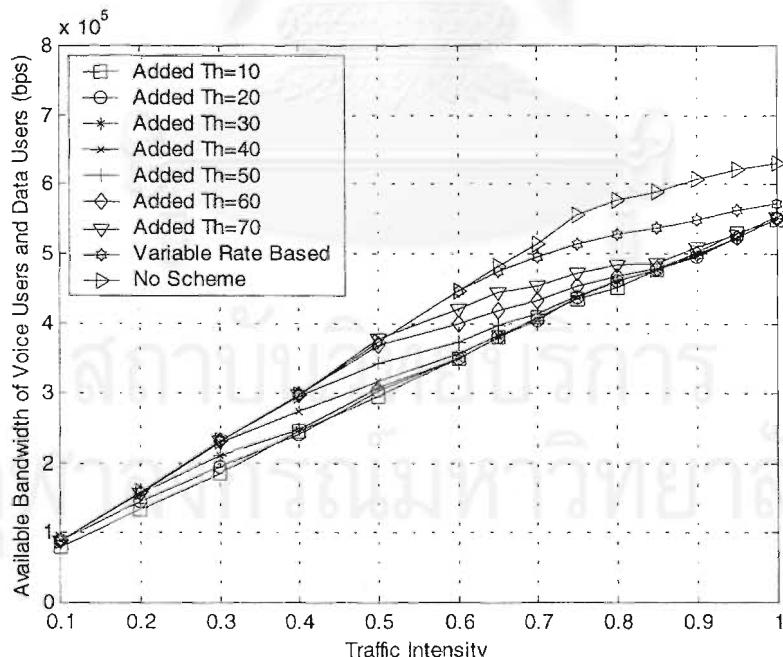
#### 4.3.2.3.3 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ

จากผลการจำลองแบบกรณีที่พิจารณาแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียง และข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps สามารถเปรียบเทียบแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลเมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้ ดังรูปที่ 4.48 และรูปที่ 4.49 ตามลำดับ ซึ่งพบว่าแบบแผนที่เสนอ (2) มีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ต่ำที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้ และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก ตามลำดับ

จากรูปที่ 4.44, 4.47, 4.48 และ 4.49 พบร่วมกันว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมมีค่าต่ำ ๆ แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลของแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps ต่ำกว่ากรณีที่การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps เล็กน้อย เนื่องจากการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมให้มีค่าต่ำ ๆ จะทำให้การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่อยู่ในระบบส่วนใหญ่มีอัตราข้อมูล เท่ากับ 4800 bps ตั้งแต่ที่ความเข้มทรัพฟิกต่ำ ๆ ซึ่งส่งผลให้แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมีค่าต่ำ โดยถ้าการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps ก็จะทำให้แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมากกว่ากรณีที่การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps เพิ่มขึ้น อย่างเห็นได้ชัด



รูปที่ 4.48 แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของрафฟิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของрафฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้



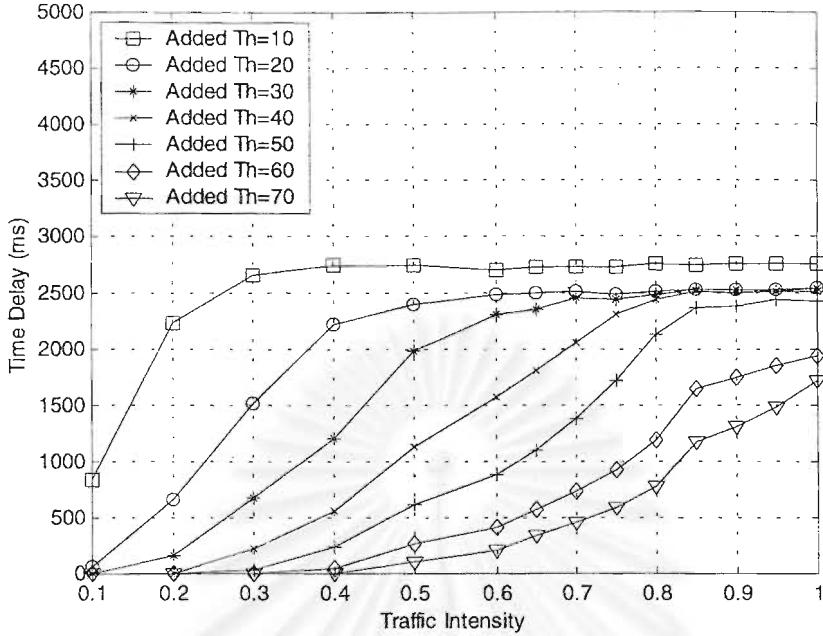
รูปที่ 4.49 แบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของрафฟิกเสียงและข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของrafฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้

#### 4.3.2.4 การประวิง (Delay) ของ trafฟิกข้อมูล

##### 4.3.2.4.1 กรณีการเรียกของ trafฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps

รูปที่ 4.50 แสดงการประวิง (Delay) ของ trafฟิกข้อมูลที่ความเข้ม trafฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ trafฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ การประวิงของ trafฟิกข้อมูลมีค่าแตกต่างกัน โดยที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่างกว่า จะมีการประวิงของ trafฟิกข้อมูลสูงกว่า เนื่องจากโดยทั่วไปการประวิงของ trafฟิกข้อมูลจะเกิดขึ้นเมื่อมีการลดอัตราข้อมูลของ trafฟิกข้อมูล ซึ่งการลดอัตราข้อมูลขึ้นแรกจะเริ่มเมื่อความจุของระบบมีค่าเท่ากับจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม ดังนั้นการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ จะทำให้ trafฟิกข้อมูลถูกลดอัตราข้อมูลเป็น 4800 bps ตั้งแต่ที่ความเข้ม trafฟิกต่ำ ๆ และการเรียกของ trafฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่จะถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps ซึ่งจะมีผลทำให้ trafฟิกข้อมูลที่มีอยู่ในระบบส่วนใหญ่มีอัตราข้อมูล เท่ากับ 4800 และ 1200 bps แทนที่จะเป็น 9600 bps จึงทำให้การเรียกของ trafฟิกข้อมูลต้องใช้เวลาในการส่งนานขึ้น ซึ่งก็คือมีการประวิงที่มากขึ้นนั่นเอง และจากรูป พบว่าเมื่อความเข้ม trafฟิกมีค่าสูงขึ้น การประวิงของ trafฟิกข้อมูลจะมีค่าเพิ่มขึ้น เนื่องจากเมื่อความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 จะมีการลดอัตราข้อมูลลงเป็น 2400 และ 1200 bps ตามลำดับ ทำให้การเรียกของ trafฟิกข้อมูลยิ่งต้องใช้เวลาในการส่งนานขึ้น ซึ่งก็คือมีการประวิงของ trafฟิกข้อมูลเพิ่มขึ้นนั่นเอง

สถาบันวิทยบริการ  
อุปัลงกรณ์มหาวิทยาลัย

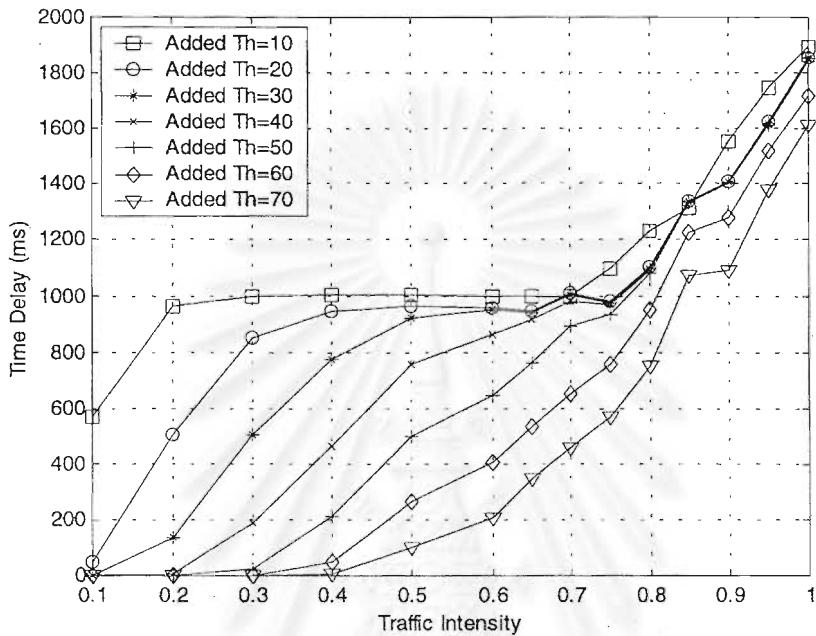


รูปที่ 4.50 การประวิงของ trafffficพิกข้อมูลที่ความเข้ม Trafffficต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ Trafffficพิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

#### 4.3.2.4.2 กราฟการเรียกของ Trafffficพิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps

รูปที่ 4.51 แสดงการประวิง (Delay) ของ Trafffficพิกข้อมูลที่ความเข้ม Trafffficต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ Trafffficพิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแสดงการเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ ผลที่ได้พบว่าที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ การประวิงของ Trafffficพิกข้อมูลมีค่าแตกต่างกัน โดยที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่างกว่า จะมีการประวิงของ Trafffficพิกข้อมูลสูงกว่า เนื่องจากโดยทั่วไปการประวิงของ Trafffficพิกข้อมูลจะเกิดขึ้นเมื่อมีการลดอัตราข้อมูลของ Trafffficพิกข้อมูล ซึ่งการลดอัตราข้อมูลขั้นแรก จะเริ่มเมื่อความจุของระบบมีค่าเท่ากับจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม ดังนั้นการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่ำ ๆ จะทำให้ Trafffficพิกข้อมูลถูกลดอัตราข้อมูลเป็น 4800 bps ตั้งแต่ที่ความเข้ม Trafffficต่ำ ๆ และการเรียกของ Trafffficพิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่จะถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps ซึ่งจะมีผลทำให้ Trafffficพิกข้อมูลที่มีอยู่ในระบบส่วนใหญ่มีอัตราข้อมูลเท่ากับ 4800 และ 2400 bps แทนที่จะเป็น 9600 bps จึงทำให้การเรียกของ Trafffficพิกข้อมูลต้องใช้เวลาในการส่งงานขึ้น ซึ่งก็คือมีการประวิงที่มากขึ้นนั่นเอง และจากรูปพบว่า เมื่อความเข้ม Trafffficมีค่าสูงขึ้น การประวิงของ Trafffficพิกข้อมูลจะมีค่าเพิ่มขึ้น เนื่องจากเมื่อความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2

จะมีการลดอัตราข้อมูลลงเป็น 2400 และ 1200 bps ตามลำดับ ทำให้การเรียกของทรายฟิกข้อมูลยิงต้องใช้เวลาในการส่งนานขึ้น ซึ่งก็คือมีการประวิงของทรายฟิกข้อมูลเพิ่มขึ้นนั่นเอง

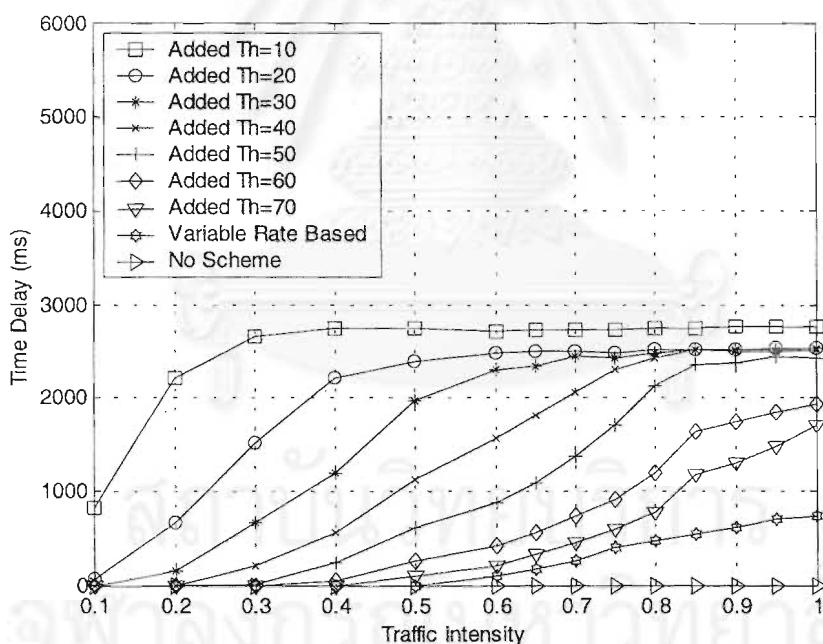


รูปที่ 4.51 การประวิงของทรายฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรายฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเปรียบเทียบระหว่างจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมค่าต่าง ๆ

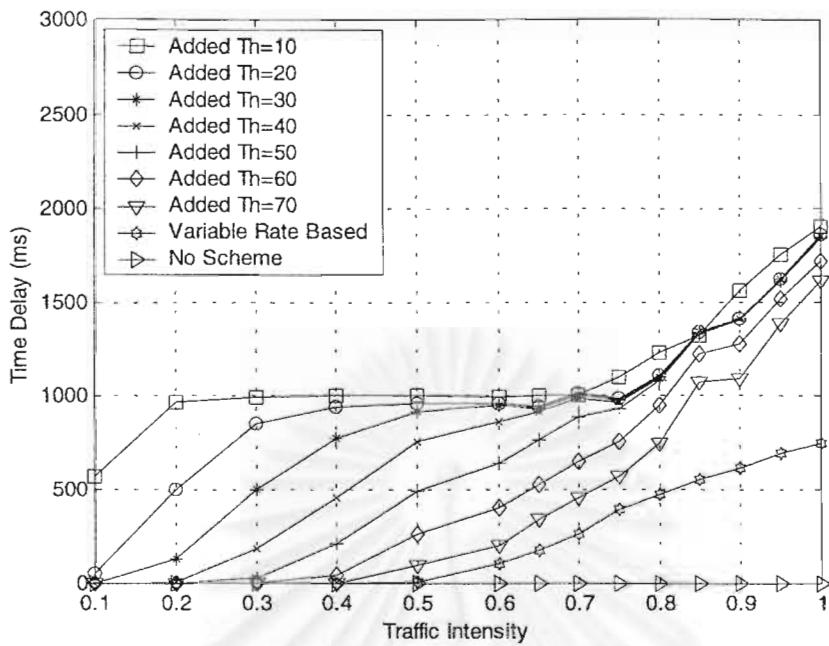
#### 4.3.2.4.3 วิเคราะห์และสรุปผลการจำลองแบบ

จากการจำลองแบบกรณีที่พิจารณาการประวิงของทรายฟิกข้อมูลที่ความเข้มทรายฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps สามารถเปรียบเทียบการประวิงของทรายฟิกข้อมูลเมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)) เมื่อการเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ ดังรูปที่ 4.52 และรูปที่ 4.53 ตามลำดับ ซึ่งพบว่าแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps มีการประวิงของทรายฟิกข้อมูลสูงที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400

bps แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก ตามลำดับ ทั้งนี้เนื่องมาจากแบบแผนที่เสนอ (2) มีการลดอัตราข้อมูล 3 ขั้น คือจาก 9600 เป็น 4800, 4800 เป็น 2400 และ 2400 เป็น 1200 bps ที่จะเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 ตามลำดับ ทำให้การเรียกของทرافฟิกข้อมูลส่วนใหญ่ในระบบมีอัตราข้อมูลที่ต่ำกว่าเมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ ซึ่งมีการลดอัตราข้อมูลเพียง 2 ขั้น คือจาก 9600 เป็น 4800 และ 4800 เป็น 2400 bps ที่จุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 ตามลำดับ จึงทำให้มีการประวิงมากกว่า ส่วนแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทرافฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps มีการประวิงสูงกว่าเมื่อการเรียกของทرافฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps เพราะการตอบรับการเรียกของทرافฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ด้วยอัตราข้อมูลที่ต่ำกว่าจะทำให้การเรียกของทرافฟิกข้อมูลนั้นต้องใช้เวลาในการส่งข้อมูลนานขึ้น จึงส่งผลให้มีค่าการประวิงที่สูงขึ้นตามไปด้วย



รูปที่ 4.52 การประวิงของทرافฟิกข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทرافฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้



รูปที่ 4.53 การประวิงของทรัพฟิกข้อมูล เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยเทียบกับการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้

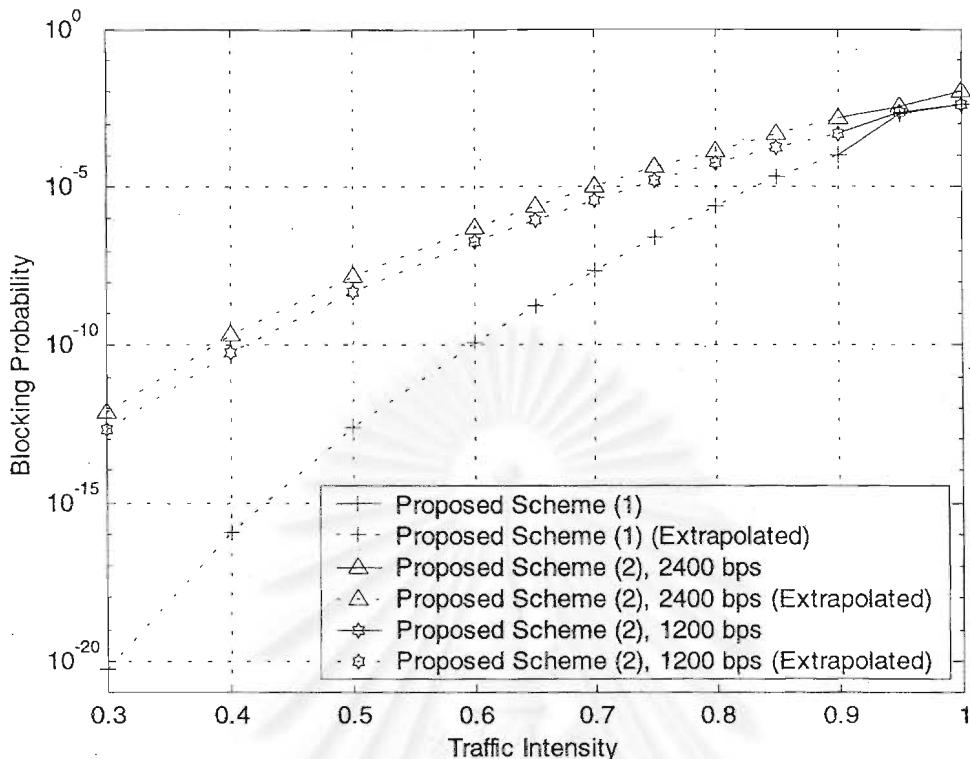
สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

#### 4.4 การเปรียบเทียบผลการจำลองแบบของแบบแผนที่เสนอ (1) และแบบแผนที่เสนอ (2)

##### 4.4.1 ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ

รูปที่ 4.54 แสดงการเปรียบเทียบค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps พบร่วมแบบแผนที่เสนอ (1) มีความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงต่ำที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps และแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps ตามลำดับ ทั้งนี้เนื่องมาจากแบบแผนที่เสนอ (1) มีการลดทั้งอัตราข้อมูลและกำลังของทรัพฟิกข้อมูลจาก 9600 bps, 12 dB เป็น 4800 bps, 10dB และจาก 4800 bps, 10 dB เป็น 2400 bps, 5 dB เมื่อความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 ตามลำดับ ซึ่งถ้าพิจารณาเป็นการลดแบบดวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ แบบดวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ลดลง 93.75% เมื่อความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ส่วนแบบแผนที่เสนอ (2) จะมีการลดอัตราข้อมูล 3 ขั้น คือ จาก 9600 เป็น 4800, 4800 เป็น 2400 และ 2400 เป็น 1200 bps ตามลำดับ ถ้าพิจารณาเป็นการลดแบบดวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ แบบดวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ลดลง 87.5% เมื่อความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ซึ่งพบว่าแบบแผนที่เสนอ (1) มีแบบดวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของระบบกว่าแบบแผนที่เสนอ (2) เนื่องจากในแบบแผนที่เสนอ (1) ทรัพฟิกข้อมูลจะใช้แบบดวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของระบบน้อยกว่า ทำให้การเรียกของทรัพฟิกเสียงมีค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกที่ต่ำกว่านั้นเอง

สถาบันวิทยบรการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

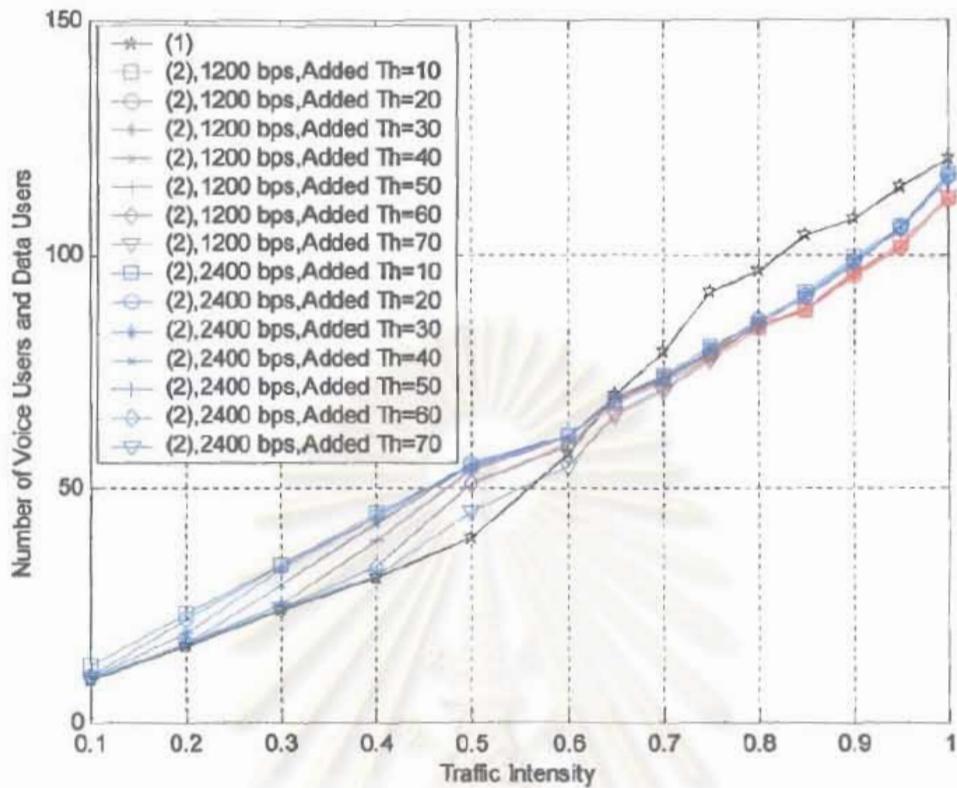


รูปที่ 4.54 ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของ trafic ที่ความเข้ม trafic ต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ trafic ข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps

จากรูปที่ 4.54 Proposed Scheme (2), 2400 bps หมายถึงแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของ trafic ข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps โดยตัวเลขที่มีหน่วย bps บวกถึงการเรียกของ trafic ข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูลกี่ bps

#### 4.4.2 ประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ (Channel Usage Efficiency)

รูปที่ 4.55 แสดงการเปรียบเทียบประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณจากจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps ซึ่งพบว่าในช่วงความเข้มทรัพฟิกสูง ๆ (ความเข้มทรัพฟิกอยู่ในช่วง 0.65-1) แบบแผนที่เสนอ (1) มีประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณที่ดีที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps ตามลำดับ ทั้งนี้เนื่องมาจากในแบบแผนที่เสนอ (1) ทรัพฟิกข้อมูลจะใช้แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของระบบน้อยกว่า ทำให้แบบแผนที่เสนอ (1) มีแบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของระบบว่างมากกว่าแบบแผนที่เสนอ (2) ซึ่งจะทำให้การเรียกใหม่สามารถเข้าถึงระบบได้มากขึ้น กล่าวคือ มีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลในระบบมากขึ้น หรือระบบรองรับผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลได้มากขึ้นนั่นเอง ส่วนในช่วงความเข้มทรัพฟิกต่ำ (ความเข้มทรัพฟิกอยู่ในช่วง 0.1-0.65) แบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps มีประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณที่ดีใกล้เคียงกัน รองลงมาเป็นแบบแผนที่เสนอ (1) ทั้งนี้เนื่องมาจากในช่วงความเข้มทรัพฟิกต่ำ ความจุของระบบมีค่าไม่เกินจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ซึ่งถ้าพิจารณาว่าเป็นการลดแบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ลดลง 62.5% ในแบบแผนที่เสนอ (1) และลดลง 75% ในแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อความจุของระบบมีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 ซึ่งพบว่าแบบแผนที่เสนอ (2) มีแบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของระบบกว่ามากกว่าแบบแผนที่เสนอ (1) เนื่องจากในแบบแผนที่เสนอ (2) ทรัพฟิกข้อมูลจะใช้แบบดิวิดท์ที่สามารถใช้สอยได้ของระบบน้อยกว่า ซึ่งจะทำให้การเรียกใหม่สามารถเข้าถึงระบบได้มากขึ้น กล่าวคือ มีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลในระบบมากขึ้น หรือระบบรองรับผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลได้มากขึ้นนั่นเอง

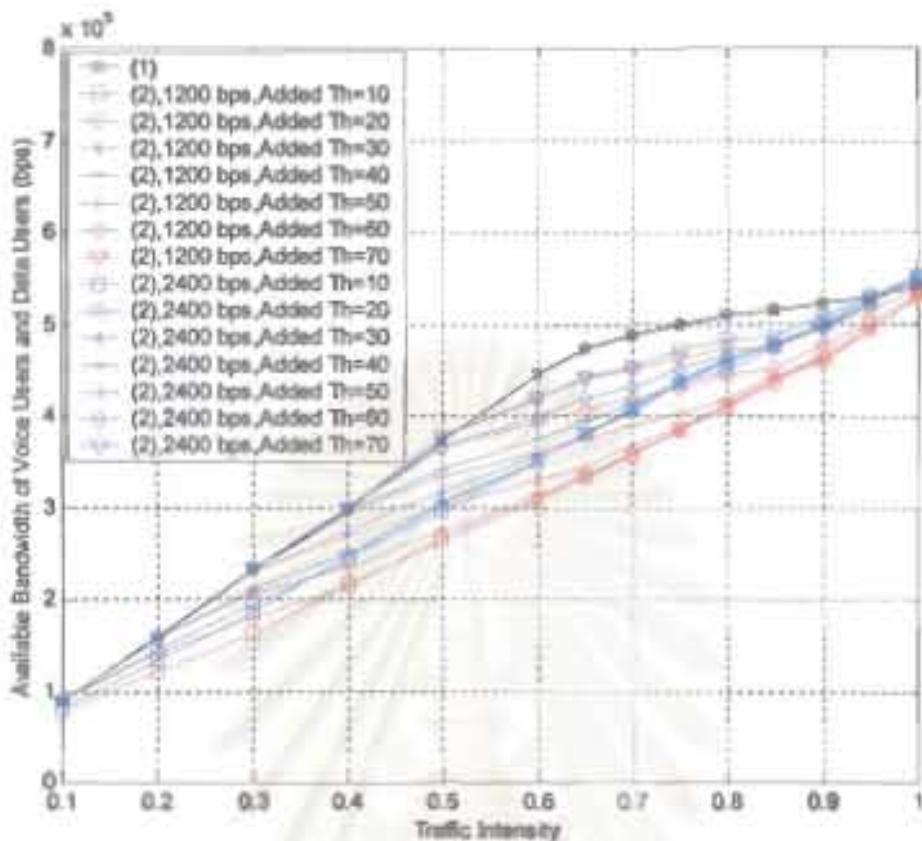


รูปที่ 4.55 ประสิทธิภาพการใช้ของสัญญาณ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกร้องทรัพฟิกซ้อมูลที่เข้ามายังมีถูกตอบรับด้วยอัตราซ้อมูล 1200 และ 2400 bps

รูปที่ 4.55 (1) แสดงแบบแผนที่เสนอ (1) ส่วน (2), 1200 bps, Added Th=10 หมายถึงแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกร้องทรัพฟิกซ้อมูลที่เข้ามายังมีถูกตอบรับด้วยอัตราซ้อมูล 1200 bps และมีค่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมเท่ากับ 10% ของความจุที่มากที่สุดของระบบโดยตัวเลขที่มีหน่วย bps นอกจากการเรียกร้องทรัพฟิกซ้อมูลที่เข้ามายังมีถูกตอบรับด้วยอัตราซ้อมูลที่ bps และ Added Th นอกจากค่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติม จึงให้ในรูปที่ 4.56 และ 4.57 ด้วย

#### 4.4.3 แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูล

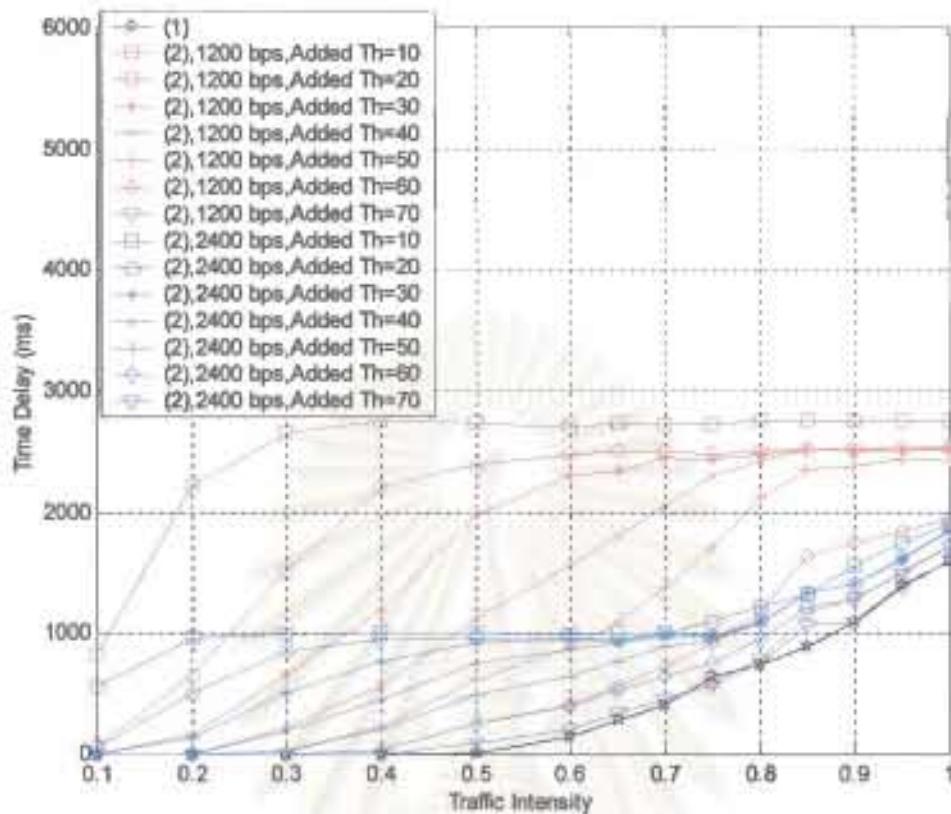
รูปที่ 4.56 แสดงการเปรียบเทียบแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียง และข้อมูลที่ความเข้มทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได้และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แบร์ค่าได้โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps ซึ่งพบว่าแบบแผนที่เสนอ (1) มีแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมากที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps ตามลำดับ ทั้งนี้เนื่องมาจากการในช่วงความเข้มทรัพฟิกสูง ๆ แบบแผนที่เสนอ (1) มีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลในระบบมากกว่าแบบแผนที่เสนอ (2) หาก จึงทำให้แบบแผนที่เสนอ (1) มีแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมากที่สุด ถึงแม้ว่าทรัพฟิกข้อมูลจะใช้แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้น้อยกว่าก็ตาม ส่วนในช่วงความเข้มทรัพฟิกต่ำ ๆ แบบแผนที่เสนอ (1) มีแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลใกล้เคียงกับแบบแผนที่เสนอ (2) เนื่องจากในแบบแผนที่เสนอ (1) ถึงแม้ว่าทรัพฟิกข้อมูลจะใช้แบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของระบบมากกว่าแต่มีจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลน้อยกว่า จึงทำให้แบบแผนที่เสนอ (1) มีแบบดิจิตที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลใกล้เคียงกับแบบแผนที่เสนอ (2)



รูปที่ 4.56 แผนกตัวคูกที่สามารถได้รับสัญญาณราฟฟิกเสียงและข้อมูลที่ความเร็วเท่าๆ กัน เมื่อใช้แบบแผนกที่เสนอ (1) โดยเปรียบกับแบบแผนกที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกขอตราฟฟิกข้อมูลที่เข้ามาในเมกะไบต์ต่อวินาทีด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps

#### 4.4.4 การประวิง (Delay) ของทรัพฟิกข้อมูล

รูปที่ 4.57 แสดงการเปรียบเทียบการประวิง (Delay) ของทรัพฟิกข้อมูลที่ความเร็ว  
ทรัพฟิกต่าง ๆ เมื่อใช้แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่perc่าได้และการ  
ควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) โดยเทียบกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตรา  
ข้อมูลที่perc่าได้โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)) เมื่อการเรียกขอ  
ทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps ซึ่งพบว่าแบบแผนที่  
เสนอ (2) เมื่อการเรียกขอทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps มี  
การประวิงของทรัพฟิกข้อมูลสูงที่สุด รองลงมาเป็นแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกขอ  
ทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps และแบบแผนที่เสนอ (1) ตาม  
ลำดับ ทั้งนี้เนื่องมาจากการแบบแผนที่เสนอ (1) มีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิก  
เสียงและข้อมูลมากที่สุด จึงส่งผลให้ทรัพฟิกข้อมูลส่งข้อมูลได้มากกว่า จึงมีการประวิงของ  
ทรัพฟิกข้อมูลต่ำที่สุด แต่ก็ต่ำกว่าแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกขอทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามา  
ใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps เพียงเล็กน้อยในช่วงความเร็วทรัพฟิกสูงมาก ๆ  
เนื่องจากในช่วงความเร็วทรัพฟิกสูงมาก ๆ แบบแผนที่เสนอ (1) มีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้  
ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลใกล้เคียงกับแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อการเรียกขอทรัพฟิกข้อมูล  
ที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps



รูปที่ 4.57 การประวัติ (Delay) ของ traficพิกซ์ล์มุลทิความเข้มtraficพิกซ์ล์ ฯ เมื่อใช้แบบแผนที่เสนอ (1) โดยเทียบกับแบบแผนที่เสนอ (2) เมื่อกำหนดกรอบที่กว้างให้มากขึ้น ก็จะช่วยลดเวลาที่ต้องการสำหรับการอ่านข้อมูล

## บทที่ 5 บทสรุป

### 5.1 สรุปผลการวิจัย

เนื่องจากในการส่งทรัพฟิกเสียงและข้อมูลผ่านระบบ CDMA ทรัพฟิกต่างชนิดกันจะมีความต้องการ QoS ที่แตกต่างกัน เช่น ทรัพฟิกเสียงต้องการความเป็นเวลาจริง แต่หน่วงความผิดพลาดได้สูงถึง  $10^{-3}$  ในขณะที่ทรัพฟิกข้อมูลสามารถทนการประวิงได้ แต่ต้องการอัตราบิตผิดพลาดที่ต่ำ คือ  $10^{-5}$  ดังนั้นผู้ใช้ทรัพฟิกข้อมูลจะต้องมีระดับกำลังการส่งที่สูงกว่าผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงเพื่อจะได้มีอัตราบิตผิดพลาดที่ต่ำกว่า อย่างไรก็ตาม ระบบจะต้องให้ลำดับความสำคัญกับทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูล ดังนั้นมี่อนแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้พิจารณาให้ลำดับความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูลมาใช้ จะทำให้ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงมีค่าสูงขึ้น จึงได้มีผู้เสนอแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ (Variable Rate based CAC) และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง (Power Control based CAC) [14] ซึ่งทั้ง 2 แบบแผนใช้กลไกของจุดเริ่มเปลี่ยนที่กำหนดไว้ 2 ค่า เพื่อให้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมี QoS ตามที่กำหนด และเป็นการให้ลำดับความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูล รวมทั้งมีการปรับอัตราข้อมูลหรือควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูลซึ่งจะทำให้ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงลดลง อย่างไรก็ตามการปรับอัตราข้อมูลหรือควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูลเพียงอย่างโดยย่างหนึ่ง ไม่น่าจะทำให้ความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงลดลงมากนัก

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้เสนอแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ และการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่เสนอ (1)) และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ โดยมีการเพิ่มจุดเริ่มเปลี่ยนเป็น 3 จุด (แบบแผนที่เสนอ (2)) โดยจุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมจะแปรค่าเพื่อหาค่าที่เหมาะสมที่สุดในช่วง 0-79% กรณีที่การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 หรือ 2400 bps

จากการจำลองแบบพบว่าแบบแผนที่เสนอ (1) และแบบแผนที่เสนอ (2) ทั้งกรณีที่การเรียกของทรัพฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps ให้ค่าความน่าจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงต่ำกว่าแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก โดยแบบแผนที่เสนอ (2) กรณีที่การ

เรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps ให้ค่าความน่าจะเป็นของการล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียงต่ำกว่ากรณีที่การเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps จุดเริ่มเปลี่ยนที่เพิ่มเติมไม่ว่าจะมีค่าเท่าใดก็ตามจะให้ค่าความน่าจะเป็นของการล็อกการเรียกของทรายฟิกเสียงที่เท่ากัน

จากผลการจำลองแบบเพื่อพิจารณาประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณ (Channel Usage Efficiency) จากจำนวนผู้ใช้ทรายฟิกเสียงและข้อมูลรวมทั้งหมดที่ระบบสามารถรองรับได้ พบร่วมแบบแผนที่เสนอ (1) และแบบแผนที่เสนอ (2) ทั้งกรณีที่การเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps มีประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณที่ดีกว่าแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกโดยแบบแผนที่เสนอ (2) กรณีที่การเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps มีประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณที่ดีใกล้เคียงกัน

จากผลการจำลองแบบเพื่อพิจารณาแบบเดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรายฟิกเสียง และข้อมูล พบร่วมแบบแผนที่เสนอ (1) และแบบแผนที่เสนอ (2) ทั้งกรณีที่การเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps มีแบบเดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรายฟิกเสียงและข้อมูลต่ำกว่าแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก โดยแบบแผนที่เสนอ (2) กรณีที่การเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps มีแบบเดวิดที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรายฟิกเสียงและข้อมูลต่ำกว่ากรณีที่การเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps

จากผลการจำลองแบบเพื่อพิจารณาการประวิง (Delay) ของทรายฟิกข้อมูล พบร่วมแบบแผนที่เสนอ (1) และแบบแผนที่เสนอ (2) ทั้งกรณีที่การเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps มีการประวิงของทรายฟิกข้อมูลสูงกว่าแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก โดยแบบแผนที่เสนอ (2) กรณีที่การเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 bps มีการประวิงของทรายฟิกข้อมูลสูงกว่ากรณีที่การเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 2400 bps

จากผลการจำลองแบบ พบร่วมแบบแผนที่เสนอ (1) และแบบแผนที่เสนอ (2) ทั้งกรณีที่การเรียกของทรายฟิกข้อมูลที่เข้ามาใหม่ถูกตอบรับด้วยอัตราข้อมูล 1200 และ 2400 bps เป็นการ

ปรับปรุงแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่รับประกันคุณภาพของบริการ (QoS) ที่เข้ามาใหม่และยังคงทำให้ทรัพฟิกเสียงที่กำลังดำเนินอยู่ในระบบมีคุณภาพเช่นเดิมโดยการปรับอัตราข้อมูลและควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูล ซึ่งทำให้ความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียก (Blocking Probability) ของทรัพฟิกเสียงลดลงรวมทั้งใช้เวลาการประมวลผลน้อยลงจากแบบแผนที่มีผู้เสนอไว้แล้ว

จากการเปรียบเทียบผลการจำลองแบบแผนที่เสนอ (1) และแบบแผนที่เสนอ (2) พบร่วมกันช่วงความเข้มทรัพฟิกสูง ๆ แบบแผนที่เสนอ (1) มีความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงต่ำกว่า มีประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณดีกว่า คือสามารถรองรับจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลได้มากกว่า มีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลมากกว่า และมีการประวิงของทรัพฟิกข้อมูลต่ำกว่าแบบแผนที่เสนอ (2) ส่วนในช่วงความเข้มทรัพฟิกต่ำ ๆ แบบแผนที่เสนอ (1) มีความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงต่ำกว่า มีประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณด้อยกว่า คือสามารถรองรับจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลได้น้อยกว่า มีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลใกล้เคียงกัน และมีการประวิงของทรัพฟิกข้อมูลต่ำกว่าแบบแผนที่เสนอ (2) เพราะฉะนั้นสามารถสรุปได้ว่าแบบแผนที่เสนอ (1) สามารถนำไปใช้ในทางปฏิบัติได้ดีกว่าแบบแผนที่เสนอ (2) นอกจากนี้ยังมีความซับซ้อนเมื่อนำไปประยุกต์ใช้ไม่นานนัก

จากการพิจารณาผลการจำลองแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกแบบแผนต่าง ๆ พบร่วมกันช่วงความเข้มทรัพฟิกสูงกว่าและมีแบบดิวิดที่สามารถใช้สอยได้ของผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลน้อยกว่าแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่แปรค่าได้ แบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง (แบบแผนที่ [14] เสนอ) และการตอบรับการเรียกที่ไม่ได้ใช้แบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียก อย่างไรก็ตาม ข้อดีของแบบแผนที่เสนอ (1) และแบบแผนที่เสนอ (2) มีมากกว่า คือมีความนำจะเป็นของการบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงที่ต่ำกว่ามาก และมีประสิทธิภาพการใช้ช่องสัญญาณที่ดีกว่า คือสามารถรองรับจำนวนผู้ใช้ทรัพฟิกเสียงและข้อมูลได้มากกว่า ส่วนการประวิงของทรัพฟิกข้อมูลที่สูงขึ้นของแบบแผนที่เสนอทั้ง 2 ไม่ได้เป็นปัญหาเพราะทรัพฟิกข้อมูลสามารถทนการประวิงได้

## 5.2 ความซับซ้อนของแบบแผนที่เสนอเมื่อนำไปประยุกต์ใช้

การควบคุมการตอบรับการเรียกจะต้องอาศัยคุณลักษณะของระบบและผู้ใช้เพื่อจัดการกับทรัพยากรที่มีอยู่ โดยการพิจารณาความจุของระบบที่มีอยู่และการรองรับการร้องขอของการเรียกของทรัพฟิกเสียงและข้อมูลที่เข้ามาใหม่ ในขณะเดียวกันก็ต้องสามารถรับประกัน QoS ของ

การเรียกของทรัพฟิกเสียงที่มีอยู่แล้วที่เข้ามาใหม่ในกรณีที่ระบบรองรับทั้งทรัพฟิกเสียงและข้อมูลรวมกัน เนื่องจากระบบจะต้องให้คำดับความสำคัญแก่ทรัพฟิกเสียงมากกว่าทรัพฟิกข้อมูล โดยการเรียกที่เข้ามาใหม่จะถูกตอบรับโดยสถานีฐานหลังจากมีการจัดการทั้งหมดที่ Radio Network Controller (RNC) ซึ่งจะพิจารณาความจุที่เหลืออยู่ว่าจะตอบรับหรือบล็อกการเรียกที่เข้ามาใหม่ โดยในแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่percet ได้ และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง จะพิจารณาความจุของระบบว่าเป็นกีเบอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุด ถ้ามีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 ก็จะลดอัตราข้อมูล หรือลดกำลังของทรัพฟิกข้อมูล และถ้ามีค่าถึงจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 2 ก็จะลดอัตราข้อมูล หรือลดกำลังและปฏิเสธการเรียกของทรัพฟิกข้อมูล ในแต่ละแบบแผนตามลำดับ ซึ่งขั้นตอนการทำงานประกอบด้วย 2 ขั้นตอนหลักเมื่อมีการเรียกใหม่ของทรัพฟิกเสียงหรือข้อมูลเข้ามา คือ ขั้นแรกพิจารณาความจุของระบบว่าเป็นกีเบอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุด และขั้นที่สองจะตัดสินว่าจะตอบรับหรือปฏิเสธการเรียกที่เข้ามาใหม่ และปรับอัตราข้อมูลหรือควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูล 2 ขั้น (เนื่องจากมีการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยน 2 จุด) ตามแต่ละแบบแผน

แบบแผนที่เสนอ (1) มีขั้นตอนการทำงาน 2 ขั้นตอนหลัก คือ ขั้นแรกพิจารณาความจุของระบบว่าเป็นกีเบอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุด และขั้นที่สองจะตัดสินว่าจะตอบรับหรือปฏิเสธการเรียกที่เข้ามาใหม่ และปรับอัตราข้อมูลและควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูล 2 ขั้น (เนื่องจากมีการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยน 2 จุด) ซึ่งใช้หลักการเดียวกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่percet ได้ และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง เพียงแต่เพิ่มการทำงานในส่วนที่จะต้องปรับทั้งอัตราข้อมูลและควบคุมกำลังของทรัพฟิกข้อมูล แต่ขั้นตอนการทำงานยังคงเป็น 2 ขั้นตอน ดังนั้นความซับซ้อนจึงเพิ่มไม่มากนักจากแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่percet ได้ และแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของการควบคุมกำลัง

แบบแผนที่เสนอ (2) มีขั้นตอนการทำงาน 2 ขั้นตอนหลัก คือ ขั้นแรกพิจารณาความจุของระบบว่าเป็นกีเบอร์เซ็นต์ของความจุที่มากที่สุด และขั้นที่สองจะตัดสินว่าจะตอบรับหรือปฏิเสธการเรียกที่เข้ามาใหม่ และทำการปรับอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูล 3 ขั้น (เนื่องจากมีการกำหนดจุดเริ่มเปลี่ยน 3 จุด) ซึ่งใช้หลักการเดียวกับแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่percet ได้ เพียงแต่เพิ่มการทำงานในส่วนที่จะต้องปรับอัตราข้อมูลของทรัพฟิกข้อมูลเป็น 3 ขั้น แต่ขั้นตอนการทำงานยังคงเป็น 2 ขั้นตอนหลัก ดังนั้นความซับซ้อนจึงเพิ่มไม่มากนักจากแบบแผน CAC ที่ตั้งอยู่บนพื้นฐานของอัตราข้อมูลที่percet ได้

### 5.3 ข้อเสนอแนะสำหรับการวิจัยในอนาคต

งานที่ควรได้รับการศึกษาหรือพัฒนาต่อไปจากวิทยานิพนธ์ฉบับนี้ คือ

1. ศึกษาแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่เสนอในสภาวะแวดล้อมอื่นๆ เช่น พิจารณาให้พื้นที่ครอบคลุมที่ใหม่มีสถานีฐานจำนวน 19 สถานี หรือพิจารณาการเรียกที่เกิดจากการแยกอุดหนุนด้วย
2. ปรับค่าจุดเริ่มเปลี่ยนที่ 1 และ 2 เพื่อหาค่าที่เหมาะสมที่สุด
3. ศึกษาผลที่มีต่อค่าความนำจะเป็นของกราบล็อกการเรียกของทรัพฟิกเสียงของแบบแผนที่เสนอ เมื่อเปลี่ยนอัตราการเข้ามาใหม่ของการเรียกของทรัพฟิกช้อมูล
4. นำแบบแผนการควบคุมการตอบรับการเรียกที่เสนอไปประยุกต์ใช้งานกับระบบสื่อสารในยุคที่ 3

สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

## รายการอ้างอิง

1. T. Ojanpera and R. Prasad. Wideband CDMA for Third Generation Mobile Communications. London: Artech House, 1996.
2. S. G. Glisic and P. A. Leppanen. Code Division Multiple Access Communications. Oulu: Kluwer Academic Publishers, 1995.
3. J. G. Proakis. Digital Communication. New York: McGraw-Hill, 1995.
4. พงษ์ศักดิ์ สุสัมพันธ์เพบูลย์. เรื่องนำร่องการถือดาวดาวเทียม. กรุงเทพมหานคร: ชีเอ็คดิจิทัล, 2539.
5. E. Dahlman, B. Gudmundson, M. Nilsson and J. Skold. UMTS/IMT-2000 based on Wideband CDMA. IEEE Communications Magazine (September 1998): 70-80.
6. D. N. Knisely, S. Kumar, S. Laha and S. Nanda. Evolution of Wireless Data Services: IS-95 to cdma2000. IEEE Communications Magazine (October 1998): 140-149.
7. E. Dahlman, P. Beming, F. Ovesjo, M. Persson and C. Roobol. WCDMA-The Radio Interface for Future Mobile Multimedia Communications. IEEE Transaction on Vehicular Technology. 47, 4 (November 1998): 1105-1118.
8. Y. Ishikawa and N. Umeda. Capacity Design and Performance of Call Admission Control in Cellular CDMA Systems. IEEE Journal on Selected Area in Communications. 15, 8 (October 1997): 1627-1635.
9. N. Dimitriou and R. Tafazolli. Resource Management Issues for UMTS. 3G Mobile Communication Technologies Conference Publication. 471 IEE (2000): 401-405.
10. N. Dimitriou and R. Tafazolli. Quality of Service for Multimedia CDMA. IEEE Communications Magazine (July 2000): 88-94.
11. N. Dimitriou, G. Sfikas and R. Tafazolli. Call Admission Policies for UMTS. Vehicular Technology Conference Proceedings IEEE VTC 51<sup>st</sup>. 2 (2000): 1420-1424.
12. S. Sun and W. A. Krzymien. Call Admission Policies and Capacity Analysis of a Multi-Service CDMA Personal Communication System with Continuous and

- Discontinuous Transmission. Vehicular Technology Conference IEEE VTC 48<sup>th</sup> 1 (1998): 218-223.
13. C. Y. Huang. Radio Resource Management in Power Controlled CDMA Systems. Doctoral Dissertation. Department of Electrical Engineering Graduate School The State University of New Jersey, 1996.
14. H. Y. Um and S. Y. Lim. Call Admission Control Schemes for DS-CDMA Cellular System Supporting an Integrated Voice/Data Traffic. ISCC Proceeding Third IEEE Symposium (1998): 365-369.
15. G. Holmgren. Call Admission Control in a DS-CDMA Multiple Service System. Master Thesis. Sweden: Royal Institute of Technology, 1999.
16. R. F. Chang and S. W. Wang. QOS-based Call Admission Control for Integrated Voice and Data in CDMA Systems. Personal, Indoor and Mobile Radio Communications IEEE 7<sup>th</sup> International Symposium (1996): 623-627.



ภาคผนวก

สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

บทความทางวิชาการที่ได้รับการเผยแพร่แล้ว

บทความทางวิชาการจากงานประชุมทางวิชาการ The 6<sup>th</sup> CDMA International Conference ซึ่งจัดขึ้นในวันที่ 30 ตุลาคม - 2 พฤศจิกายน พ.ศ. 2544 ที่ Sheraton Walker Hill Hotel & Tower, กรุงโซล ประเทศเกาหลีใต้



สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย

# IMPROVEMENT OF CALL ADMISSION CONTROL SCHEMES FOR INTEGRATED VOICE AND DATA TRAFFIC IN CDMA CELLULAR MOBILE COMMUNICATION SYSTEM

N. Hlaovisetkul, B. Homnan and W. Benjapolakul

Department of Electrical Engineering, Faculty of Engineering,  
Chulalongkorn University, Bangkok 10330, Thailand.

Phone: 66 2218 6902, Fax: 66 2218 6912, E-mail: watit@ee.eng.chula.ac.th

## Abstract

This article proposes an improved scheme for Call Admission Control (CAC) for integrated voice and data traffic in CDMA cellular mobile communication system. The combination of variable rate based and power control based CAC schemes is proposed. The scheme guarantees the contracted QoS of admitted voice calls while the quality of existing voice calls is not degraded. The proposed scheme shows better performance than the separated variable rate based and power control based CAC schemes, in terms of decreasing blocking probability of new voice calls.

**Keywords:** Call Admission Control, CDMA

## 1. Introduction

Since the limit of CDMA capacity is determined by the interference generated at the Base Station (BS), CAC must guarantee both the Grade of Service (GoS) and the Quality of Service (QoS) of voice traffic [1, 2]. The objective of CAC scheme is to regulate the operation of a network in such a way that it ensures the QoS of the existing connections, at the same time accommodates the new connection requests. This is done by considering characteristics of the system and user to define and manage the available resources.

The call admission procedure is depicted in Figure 1. A new call request is received by the BS. Before the system either admits or blocks the new call, it conducts resource management at the Radio Network Controller (RNC) using data for calculating the residual capacity [3, 4].

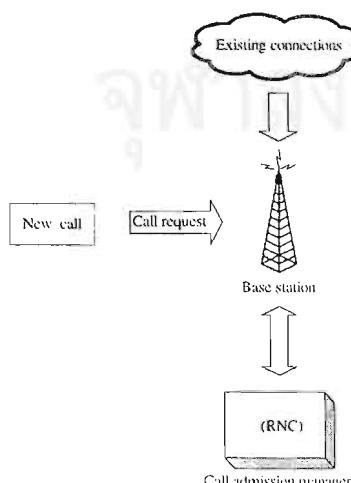


Figure 1. CAC mechanism

There are two problems for CAC in CDMA system: 1) maximizing erlang capacity of each cell and 2) setting an effective threshold in order to guarantee the GoS/QoS.

The CAC schemes are usually characterized by means of being [5]:

- Interactive or non-interactive: The interactive algorithms, which use longer processing time, monitor/predict how the system will be affected if the user is admitted after letting the new user interact with the system. The non-interactive algorithms, which use shorter processing time, make an immediate decision either to admit or block a request to the system.
- Distributed or non-distributed: The distributed algorithms, which use longer processing time, use status information of the other BSs to consider the request. The non-distributed algorithms, which use shorter processing time, use status information of only its own BS.
- Predictive or non-predictive: The predictive algorithms, which use longer processing time, make a prediction on future traffic conditions. The non-predictive algorithms, which use shorter processing time, do not have future traffic conditions.

Hwa-Young Um and Soon-Yong Lim [6] proposed variable rate based and power control based CAC schemes for reducing blocking probability of new voice calls by adjusting rate and power of data calls, respectively. These two schemes are non-interactive, non-distributed and non-predictive algorithms which use shorter processing time. The proposed scheme extend from [6] combines these two schemes, adjusting both rate and power of data calls.

The remainder of this paper is organized as follows. The system model for integrated voice/data services is described; an impact of voice on data and an impact of data on voice are implemented in Section 2. The combination of variable rate based and power control based CAC schemes is proposed in Section 3. Simulation results are presented in Section 4. Finally, the conclusions are given in Section 5.

## 2. System Model [6]

The system consists of one cell containing an omnidirectional BS. The Mobile Station (MS) can request voice calls as well as data calls. Each traffic requires different QoS [7], consequently, the impact of voice on data must be considered and vice versa.

### 2.1 Impact of voice on data

Let  $N_d$  be the number of active data users and  $N_v$  be the number of active voice users as the interferers, the total received power ( $C$ ) at BS can be shown below

$$C = N_0 W + \sum_{i=1}^{N_v} v_i P_{v,i} + \sum_{i=1}^{N_d} E[R_{d,i}] P_{d,i} \quad (1)$$

where  $N_0$ ,  $W$ ,  $N_0 W$ ,  $v_i$ ,  $P_{v,i}$ ,  $P_{d,i}$ ,  $R_{d,i}$  and  $E[R_{d,i}]$  are background noise power spectral density, bandwidth, background noise power in bandwidth  $W$ , voice activity of the  $i^{\text{th}}$  voice user, received power of the  $i^{\text{th}}$  voice user, received power of the  $i^{\text{th}}$  data user, rate of the  $i^{\text{th}}$  data user and the expectation of rate of the  $i^{\text{th}}$  data user, respectively. The received power relative to the background noise is expressed as

$$Z = \frac{C}{N_0 W} = 1 + \sum_{i=1}^{N_v} v_i \frac{P_{v,i}}{N_0 W} + \sum_{i=1}^{N_d} \frac{E[R_{d,i}] P_{d,i}}{N_0 W} \quad (2)$$

Moreover, the signal-to-noise plus interference ratio is obtained as

$$\left( \frac{E_b}{N_0 + I_0} \right)_d = \frac{E_{b,d}/N_0}{1 + \frac{1}{G_v} \alpha_v \frac{E_{b,v}}{N_0} N_v + \frac{1}{G_d} \alpha_d \frac{E_{b,d}}{N_0} (N_d - 1)} \quad (3)$$

where  $G_v = W/E[R_v]$ ,  $G_d = W/E[R_d]$  and  $I_0$ ,  $E_{b,v}$ ,  $E_{b,d}$ ,  $\alpha_v$ ,  $\alpha_d$  are total interference, received bit energy due to each bit in a packet for voice, received bit energy due to each bit in a packet for data, voice activity and data activity, respectively.

## 2.2 Impact of data on voice

Let  $N_v$  be the number of active voice users and  $N_d$  be the number of active data users as the interferers, the total received power ( $C$ ) at BS can be shown below

$$C = N_0 W + \sum_{i=1}^{N_v} v_i P_{v,i} + \sum_{i=1}^{N_d} E[R_{d,i}] P_{d,i} \quad (4)$$

The received power relative to the background noise is expressed as

$$Z = \frac{C}{N_0 W} = 1 + \sum_{i=1}^{N_v} v_i \frac{P_{v,i}}{N_0 W} + \sum_{i=1}^{N_d} \frac{E[R_{d,i}] P_{d,i}}{N_0 W} \quad (5)$$

Moreover, the signal-to-noise plus interference ratio is obtained as

$$\begin{aligned} \left( \frac{E_b}{N_0 + I_0} \right)_v &= \\ \frac{E_{b,v}/N_0}{1 + \frac{1}{G_v} \alpha_v \frac{E_{b,v}}{N_0} (N_v - 1) + \frac{1}{G_d} \alpha_d \frac{E_{b,d}}{N_0} N_d} & \end{aligned} \quad (6)$$

By Equations (3) and (6), it can be concluded that if  $N_v$  and  $N_d$  increase, the signal-to-noise plus interference ratio will decrease.

In [6], the CAC schemes are based on threshold mechanism by setting two thresholds. The first threshold guarantees specific QoS of users in the system. The second threshold makes the blocking probability of voice calls lower, which gives highest priority to voice calls. Both of these threshold values depend on the maximum capacity of the network.

### 1. Variable rate based CAC

The first threshold ensures the voice users in the system to preserve their given QoS. This is done by reducing the data rate when the capacity of system exceeds this threshold. The second threshold makes the blocking probability of voice calls lower. The first priority is served to voice calls by rejecting the data calls when the capacity of system exceeds this threshold.

The algorithm of this scheme is summarized in Figure 2.

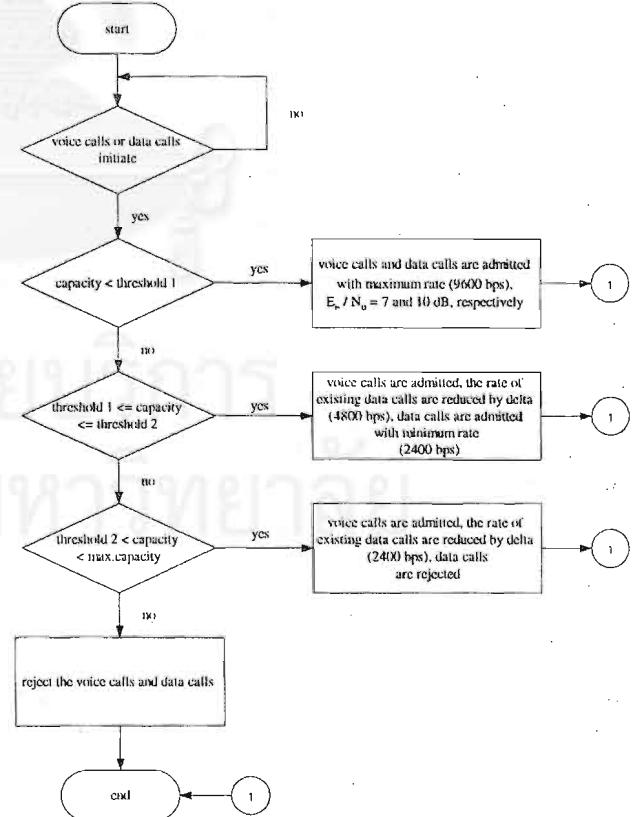


Figure 2. Variable rate based CAC flow diagram

## 2. Power control based CAC

The first threshold ensures the voice users in the system to preserve their given QoS. This is done by reducing the data power when the capacity of system exceeds this threshold. The second threshold makes the blocking probability of voice calls lower. The first priority is served to voice calls by rejecting the data calls when the capacity of system exceeds this threshold.

The algorithm of this scheme is summarized in Figure 3.

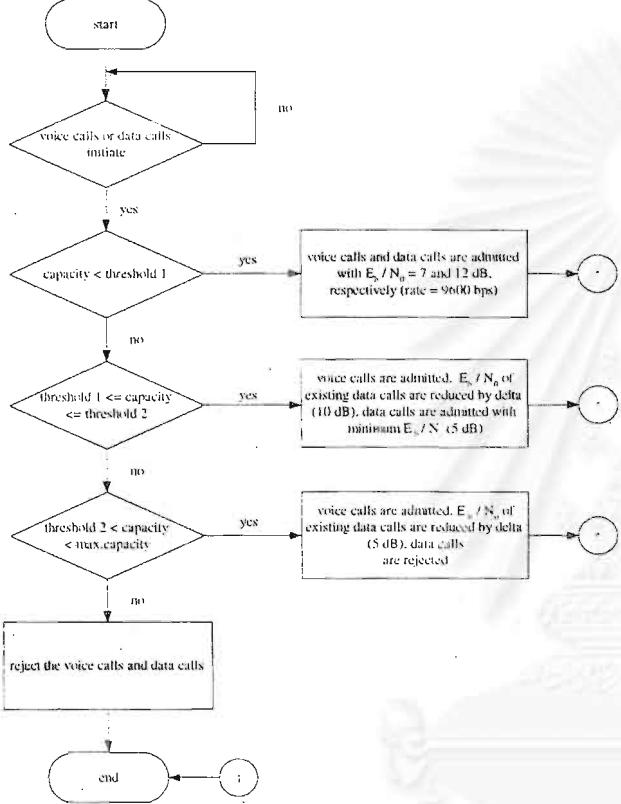


Figure 3. Power control based CAC flow diagram

## 3. Proposed Scheme

The combination of variable rate based and power control based CAC schemes is actually a combination of variable rate based CAC and power control based CAC. The first threshold ensures the voice users in the system to preserve their given QoS. This is done by reducing both the data rate and data power when the capacity of system exceeds this threshold. The second threshold makes the blocking probability of voice calls lower. The first priority is served to voice calls by rejecting the data calls when the capacity of system exceeds this threshold.

The first and second threshold values are set to be 80% and 90% of maximum capacity, respectively, in order to compare the results with those of the schemes in [6]. After that, both of these threshold values will be optimized to obtain the lowest blocking probability of new voice calls.

The algorithm of this scheme is summarized in Figure 4.

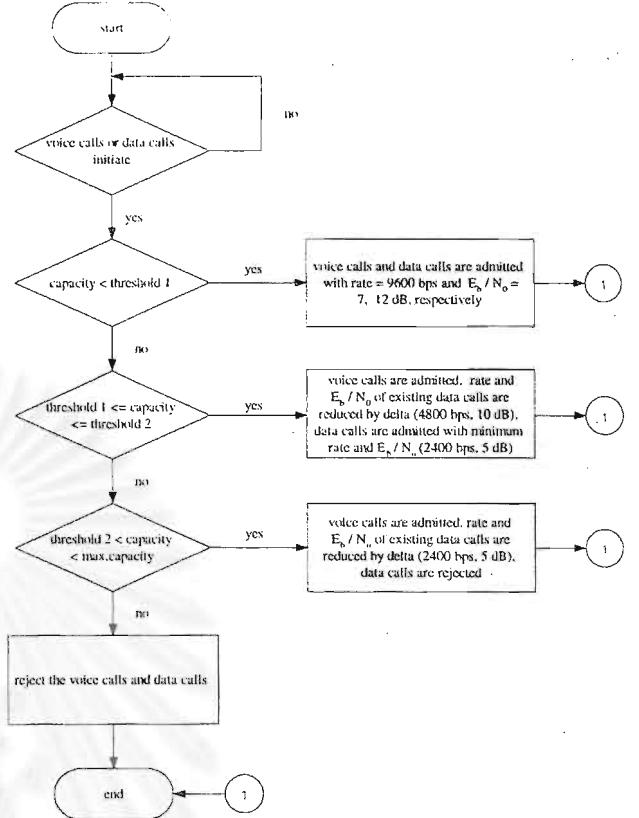


Figure 4. Flow diagram of the proposed scheme

## 4. Simulation Results

The performance of the proposed scheme is evaluated by considering blocking probability of new voice calls and time delay of data calls. All parameter values for simulation are the same as those in [6].

The number of voice and data users as a function of traffic intensity when applying the proposed scheme are plotted in Figure 5. From this figure, in 0.1-0.5 traffic intensity range where the capacity of the system is less than 80% of the maximum capacity, the data rate and  $E_b/N_0$  of data users are 9600 bps and 12 dB, respectively and the number of voice and data users gradually increase.

In 0.5-0.7 traffic intensity range where the capacity in the system is between 80% of the maximum capacity and 90% of the maximum capacity, the number of data users at data rate of 9600 bps and  $E_b/N_0$  of 12 dB gradually decrease while the number of data users at data rate of 4800 bps and  $E_b/N_0$  of 10 dB gradually increase. This is because data rate and  $E_b/N_0$  of most data users are being changed from 9600 to 4800 bps and 12 to 10 dB, respectively. At traffic intensity of 0.6, there is a steep increase in the number of data users at data rate of 2400 bps and  $E_b/N_0$  of 5 dB since new data calls are admitted with minimum data rate and  $E_b/N_0$ .

In 0.7-1 traffic intensity range where the capacity in the system is more than 90% of the maximum capacity,

the number of data users at data rate of 4800 bps and  $E_b/N_0$  of 10 dB decrease abruptly while the number of data users at data rate of 2400 bps and  $E_b/N_0$  of 5 dB increase sharply. This is because data rate and  $E_b/N_0$  of most data users are being changed from 4800 to 2400 bps and 10 to 5 dB, respectively.

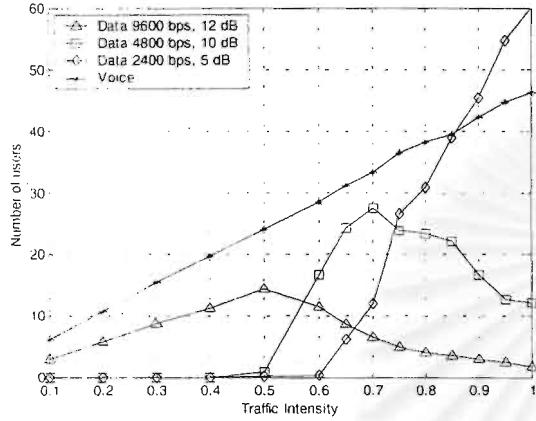


Figure 5. The number of voice and data users as a function of traffic intensity (the proposed scheme)

The number of voice and data users as a function of traffic intensity when applying the variable rate based CAC scheme are plotted in Figure 6, where  $E_b/N_0$  are 7 and 10 dB for voice and data calls, respectively. From this figure, the changing of the number of data users is similar to that of Figure 5, but at traffic intensity of 1, the number of data users at data rate of 2400 bps is lower than the number of data users at data rate of 2400 bps and  $E_b/N_0$  of 5 dB.

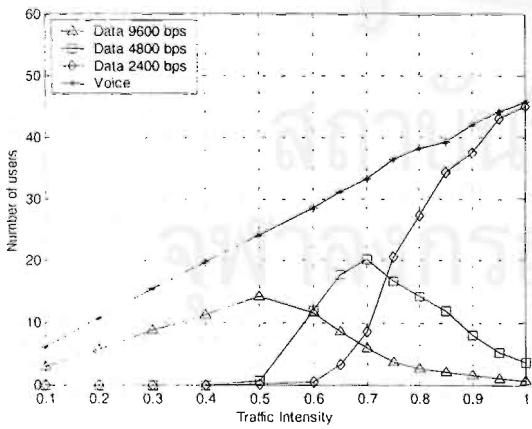


Figure 6. The number of voice and data users as a function of traffic intensity (variable rate based CAC scheme)

The number of voice and data users as a function of traffic intensity when applying the power control based CAC scheme are plotted in Figure 7, where  $E_b/N_0$  are

7 for voice calls and  $E_b/N_0$  are 5, 10, 12 dB for data calls. From this figure, the changing of the number of data users is similar to that of Figure 6, but at traffic intensity of 1, the number of data users at  $E_b/N_0$  of 5 dB is lower than the number of data users at data rate of 2400 bps.

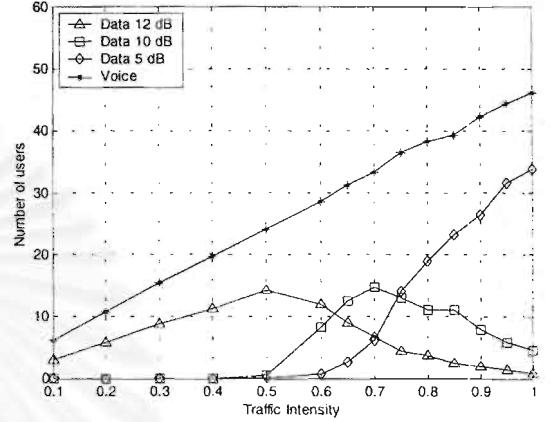


Figure 7. The number of voice and data users as a function of traffic intensity (power control based CAC scheme)

Blocking probability of new voice calls as a function of traffic intensity is plotted in Figure 8. The dotted lines are obtained by an extrapolation approach because the simulation is extremely time-consuming. In this figure, the better results are obviously noticeable when the proposed CAC scheme is adopted. The new-voice-call blocking probability of the proposed scheme is much lower than those of variable rate based and power control based CAC schemes because both the data rate and data power of existing data calls are sacrificed for new voice calls.

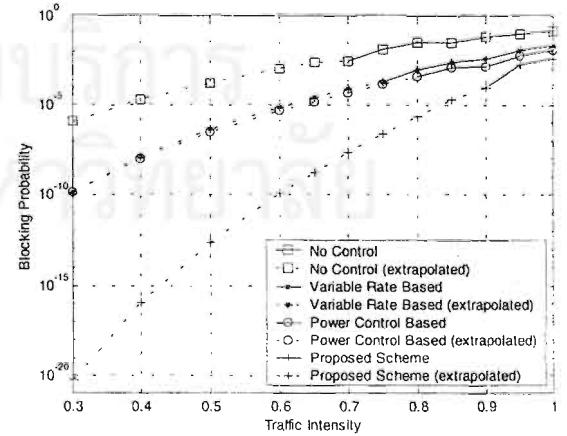


Figure 8. Blocking probability of new voice calls as a function of traffic intensity

Time delay of data calls as a function of traffic intensity is plotted in Figure 9. In this figure, time delay of data calls grows longer when the proposed scheme is operated since the power and the data rate of existing data calls are sacrificed for new voice calls. At traffic intensity of 0.5, time delay of data calls of all schemes gradually increase. In the proposed scheme, the first priority is served to voice calls by rejecting the data calls when the system capacity is almost full.

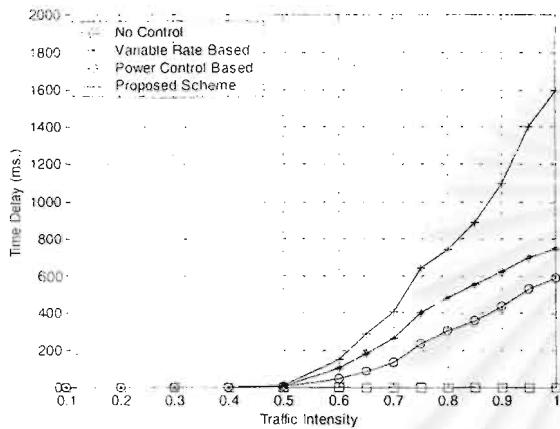


Figure 9. Time delay of data calls as a function of traffic intensity

## 5. Conclusions

A QoS-based CAC scheme supporting different QoS requirements for integrated voice and data traffic in CDMA cellular mobile communication system is proposed. The data users are assigned with a higher transmission power level over voice users to achieve a lower bit error rate in normal traffic state. Nevertheless, higher priority is given to voice users over data users in heavy traffic state. In particular, the proposed scheme can noticeably reduce the blocking probability of new voice calls when compared to variable rate based CAC and power control based CAC schemes. According to simulation results, the proposed scheme gives good voice transmission performance, with little effect on data quality.

## References

- [1] Y. Ishikawa and N. Umeda, "Capacity Design and Performance of Call Admission Control in Cellular CDMA Systems", IEEE Journal on Selected Area in Communications, Vol. 15, No. 8, October 1997, pp. 1627-1635.
- [2] N. Dimitriou and R. Tafazolli, "Resource Management Issues for UMTS", 3G Mobile Communication Technologies, Conference Publication, No. 471, IEE, 2000, pp. 401-405.
- [3] N. Dimitriou and R. Tafazolli, "Quality of Service for Multimedia CDMA", IEEE Communications Magazine, July 2000, pp. 88-94.
- [4] N. Dimitriou, G. Sfikas and R. Tafazolli, "Call Admission Policies for UMTS", Vehicular Technology Conference Proceedings, IEEE VTC 51<sup>st</sup>, Vol. 2, 2000, pp. 1420-1424.
- [5] G. Holmgren, "Call Admission Control in a DS-CDMA Multiple Service System", Master Thesis, Royal Institute of Technology, Sweden, 1999.
- [6] H. Y. Um and S. Y. Lim, "Call Admission Control Schemes for DS-CDMA Cellular System Supporting an Integrated Voice/Data Traffic", ISCC Proceeding Third IEEE Symposium, 1998, pp. 365-369.
- [7] R. F. Chang and S. W. Wang, "QoS-based Call Admission Control for Integrated Voice and Data in CDMA Systems", Personal, Indoor and Mobile Radio Communications, IEEE 7<sup>th</sup> International Symposium, 1996, pp. 623-627.

## ประวัติผู้เขียนวิทยานิพนธ์

นางสาวณัฏฐ์ชี เหล่าวนิเศษกุล เกิดวันที่ 13 พฤษภาคม พ.ศ. 2521 ที่กฎเกตุ เข้ารับการศึกษาในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในปีการศึกษา 2538 สำเร็จการศึกษาปริญญาตรีวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า จากจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในปีการศึกษา 2541 และเข้าศึกษาต่อในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้าที่จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ในปีการศึกษา 2542

สถาบันวิทยบริการ  
จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย